

ระบบร้านค้าอัตโนมัติ

AUTONOMOUS SHOP SYSTEM



ปริญญานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตร์

บัณฑิต

สาขาวิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ คณะวิศวกรรมศาสตร์

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

ปีการศึกษา 2562

ระบบร้านค้าอัตโนมัติ

นายกฤษณ์ กัปตพล 59010027

นายกฤษฎิ์ รัตนวิจิตร 59010056

ผศ.ดร.อำนาจ ขาวเน อาจารย์ที่ปรึกษา

ปีการศึกษา 2562

บทคัดย่อ

โครงการนี้มีจุดประสงค์เพื่อสร้างอุปกรณ์ตรวจจับสินค้าและทำรายการสินค้าอัตโนมัติเพื่อความสะดวกสบายในร้านค้าสะดวกซื้อ ด้วย YOLOv3-Tiny Object Detection โดยผ่าน Darknet Neural Networks เพื่อให้ได้โมเดลที่แม่นยำที่สุดในการตรวจจับสินค้าที่มีลักษณะเฉพาะ โดยการ Train ด้วย Dataset แบบเฉพาะ ข้อดีของงานโครงการนี้คือการทำงานอย่างรวดเร็วแม่นยำในการตรวจจับสินค้าและสามารถทำรายการสินค้าออกมาชำระเงินได้ตามขั้นตอนในการชำระสินค้าโดยพนักงาน เพิ่มความสะดวกสบายให้กับผู้ใช้บริการร้านสะดวกซื้อและลดปริมาณการใช้แรงงาน โดยสิ้นเปลืองและความผิดพลาดที่เกิดขึ้นจากมนุษย์

AUTONOMOUSE SHOP SYSTEM

Krittanai Kaptapon 59010027

Kasidith Rattanavijit 59010056

Mr.Amnach Khawne Advisor

ABSTRACT

The purpose of this project is to create autonomous device which can detect and classify with Yolov3-Tiny Object Detection and Darknet Neural Networks. In order to decrease operating time and increase precision of the model. The advantage of the device is for convenience of the customer in the store. The device should be operating like cashier to reduce the extravagant use of human resources and human's error. This device seems to be the best solution.

กิตติกรรมประกาศ

ปริญญาบัตรฉบับนี้สำเร็จลุล่วงไม่ได้หากปราศจากความช่วยเหลือของ อาจารย์ที่ปรึกษา ผศ. ดร.อำนาจ ขาวเน ผู้ให้คำปรึกษา คำแนะนำ สนับสนุน และให้ความช่วยเหลือมาตลอดการทำ ปริญญาบัตรฉบับนี้ ซึ่งทำให้การปฏิบัติกรรารบรื่นและจนสำเร็จลุล่วงด้วยดี

ขอขอบคุณอาจารย์และบุคลากรต่าง ๆ ในสาขาวิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ที่สั่งสอน และให้ คำแนะนำต่าง ๆ มาโดยตลอด

ขอขอบคุณรุ่นพี่และเพื่อนหลายๆคนในสาขาวิชาวิศวกรรมศาสตร์ที่ได้แบ่งปันความรู้ คำแนะนำและคำปรึกษาในทุก ๆ ด้าน

ในท้ายสุดนี้ ขอขอบคุณ บิดา มารดา และครอบครัว ที่ได้เลี้ยงดู สั่งสอน และสนับสนุน โอกาส ในการศึกษาเสมอมา

กฤตณัย

กัปตพล

กษิตศ

รัตนวิจิตร

สารบัญ

หน้า

บทคัดย่อภาษาไทย	I
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ	II
กิตติกรรมประกาศ.....	III
สารบัญ	IV
สารบัญ(ต่อ).....	V
สารบัญ(ต่อ).....	VI
สารบัญ(ต่อ).....	VII
สารบัญรูป	VIII
สารบัญรูป(ต่อ).....	IX
สารบัญรูป(ต่อ).....	X
สารบัญรูป(ต่อ).....	XI
สารบัญรูป(ต่อ).....	XII
สารบัญตาราง.....	XIII
บทที่ 1 บทนำ.....	1
1.1 ความเป็นมาของปัญหา.....	1
1.2 วัตถุประสงค์ของโครงการ.....	1
1.3 ขอบเขตของโครงการ	2
1.4 เป้าหมายของโครงการ	2
1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ	2
บทที่ 2 เอกสารและโครงการที่เกี่ยวข้อง	3
2.1 ทฤษฎีเกี่ยวกับการตรวจนับวัตถุ.....	3

สารบัญ(ต่อ)

	หน้า
2.1.1 หลักการเบื้องต้น	3
2.1.1.1 Neural Network.....	3
2.1.1.2 Deep Learning.....	5
2.1.1.3 หลักการ IoU	7
2.1.1.4 Anchor Box.....	9
2.1.2 เทคนิคการตรวจจับวัตถุ	11
2.1.2.1 Scale-Invariant Feature Transform (SIFT)	11
2.1.2.2 Speed Up Robust Feature (SURF).....	12
2.1.2.3 Feature from Accelerated Segment (Fast)	13
2.1.2.4 Fast R-CNN.....	14
2.1.2.5 YOLO (You Look Only Once).....	15
2.2 ทฤษฎีเกี่ยวกับ Software	18
2.1.1 Python.....	18
2.2.2 PyQT.....	20
2.2.3 phpMyAdmin.....	22
2.2.4 Selenium	23
2.2.5 Matplotlib.....	23
2.3 ทฤษฎีเกี่ยวกับ Hardware.....	24
2.3.1 Nvidia Jetson Nano	24
2.3.2 7-inch LCD Touch Screen Display	25

สารบัญ(ต่อ)

	หน้า
2.3.3 Camera Pi v2.....	25
บทที่ 3 การออกแบบและพัฒนา.....	27
3.1 ขั้นตอนการดำเนินโครงการ.....	27
3.2 การออกแบบ Application	28
3.3 Sequence Diagram	32
3.4 Modules Design	36
3.4.1 Module Admin.....	37
3.4.2 Module Customer	56
3.5 UI Design.....	70
3.5.1 Customer Application.....	70
3.5.2 Admin Application	78
3.6 การออกแบบ Database.....	83
3.7 ภาพรวมระบบ.....	84
3.8 การดำเนินการวิเคราะห์ระบบตัวต้นสินค้า.....	85
3.9 ขั้นตอนการฝึกอบรม.....	85
3.10 การจัดทำเครื่องชำระสินค้าอัตโนมัติ.....	88
บทที่ 4 การทดลอง	89
4.1 การทดลองที่ 1.....	89
4.2 การทดลองที่ 2.....	90
4.3 การทดลองที่ 3.....	91

สารบัญ(ต่อ)

	หน้า
4.4 การทดลองที่ 4.....	92
4.5 สรุปผลการทดลอง	92
บทที่ 5 บทสรุปและข้อเสนอแนะ.....	93
5.1 บทสรุป.....	93
5.2 ปัญหาและอุปสรรค.....	93
5.3 Sequence Diagram.....	94
5.4 Modules Design.....	94
บรรณานุกรม.....	96

สารบัญรูป

รูป	หน้า
2.1 Neural Network.....	3
2.2 Diagram ตัวอย่างของ Node.....	5
2.3 รูปแบบ Network.....	6
2.4 ตัวอย่างการคำนวณจาก output ของ node ก่อนหน้า.....	6
2.5 กล่องขอบเขตจริงและทำนาย.....	7
2.6 การคำนวณ IoU.....	8
2.7 anchor box ที่เรียงต่อกัน.....	9
2.8 anchor box ที่ถูกแมปในรูปแบบ 2 กล่อง.....	10
2.9 anchor box ที่ได้ถูกเลือกมาใช้งาน.....	10
2.10 Scale-Invariant Feature Transform.....	11
2.11 Speeded Up Robust Feature.....	12
2.12 Feature from accelerated Segment Test (FAST).....	13
2.13 Fast R-CNN.....	14
2.14 การตรวจจับหลายวัตถุ.....	15
2.15 ตัวอย่างขั้นตอนการทำงาน YOLO v1.....	16

สารบัญรูป(ต่อ)

รูป	หน้า
2.16 anchor box.....	17
2.17 Python logo	18
2.18 คุณลักษณะของ Python	19
2.19 PyQt logo.....	20
2.20 ตัวอย่างการจากแต่งแอปพลิเคชัน โดย QT designer.....	21
2.21 phpMyAdmin logo.....	22
2.22 Selenium logo	23
2.23 matplotlib logo	23
2.24 Nvidia Jetson Nano	24
2.25 7-inch LCD Touch Screen	25
2.26 Raspberry Pi Camera v2 8m pixels.....	25
3.1 Use case ของระบบ.....	28
3.2 ลำดับการซื้อขายของ Customer.....	32
3.3 ลำดับการเพิ่ม/ลบสินค้า.....	33
3.4 ลำดับการแก้ไขข้อมูลสินค้าในฐานข้อมูล	34
3.5 ลำดับการแสดงผลสถิติการซื้อขาย	35
3.6 โครงสร้างของโปรแกรม.....	36
3.7 Modules ต่างๆภายใน Admin.py.....	38
3.8 Modules ต่างๆภายใน Admin.py.....	38

สารบัญรูป(ต่อ)

รูป	หน้า
3.9 Flowchart StoreUI.....	39
3.10 Flowchart addTableStore.....	40
3.11 Flowchart LoadDataStore.....	41
3.12 Flowchart Myconverter.....	42
3.13 Flowchart EditUi.....	43
3.14 Flowchart addTableEdit.....	44
3.15 Flowchart UpdateEdit.....	45
3.16 Flowchart LoadDataEdit.....	46
3.17 Flowchart AnRUi.....	47
3.18 Flowchart addTableAnR.....	48
3.19 Flowchart addNum.....	49
3.20 Flowchart removeNum.....	50
3.21 Flowchart LoadDataAnR.....	51
3.22 Flowchart StatUi.....	52
3.23 Flowchart addTableStat.....	53
3.24 Flowchart updateplot.....	54
3.25 Flowchart LoadDataStat.....	55
3.26 Modules ต่างๆภายใน Customer.py.....	56
3.27 Flowchart homeUi.....	57
3.28 Flowchart warnUi.....	58

สารบัญรูป(ต่อ)

รูป	หน้า
3.29 Flowchart loadUi.....	59
3.30 Flowchart scan.....	60
3.31 Flowchart listUi.....	61
3.32 Flowchart paymentUi.....	62
3.33 Flowchart loadGenQRUi.....	63
3.34 Flowchart genqr.....	64
3.35 Flowchart text_qr.....	65
3.36 Flowchart qrui.....	66
3.37 Flowchart qrui2.....	67
3.38 Flowchart paySucUi.....	68
3.39 Flowchart paySucUi2.....	69
3.40 หน้า HOME.....	70
3.41 หน้า Warning.....	71
3.42 หน้า Loading 1.....	72
3.43 หน้า List.....	73
3.44 หน้า payment.....	74
3.45 หน้า Loading 2.....	75
3.46 หน้า QRUI.....	76
3.47 หน้า pay_Successful.....	77
3.48 หน้า home.....	78

สารบัญรูป(ต่อ)

รูป	หน้า
3.49 หน้า Store.....	79
3.50 หน้า EDIT	80
3.51 หน้า AddAndRemove	81
3.52 หน้า STAT	82
3.53 Entity Relationship Diagram.....	83
3.54 System Diagram.....	84
3.55 Performance on the COCO Dataset.....	85
3.56 ตัวอย่างการ Label image.....	86
3.57 ตัวอย่าง format ใน file train.text.....	86
3.58 ตัวอย่างการฝึกอบรมด้วย Darknet บน COLAB.....	87
3.59 ตัวอย่างการตรวจจับวัตถุจากภาพ.....	87
3.60 โมเดลอุปกรณ์.....	88

สารบัญตาราง

ตาราง	หน้า
ตาราง 3.1 ขั้นตอนการดำเนินโครงการ	27
ตาราง 3.2 Use case คู่มือการสินค้า.....	29
ตาราง 3.3 Use case สแกน QR CODE เพื่อชำระยอดเงิน.....	29
ตาราง 3.4 Use case ตรวจสอบยอดเงินที่ได้รับ	29
ตาราง 3.5 Use case จัดการฐานข้อมูล	30
ตาราง 3.6 Use case ปรับเปลี่ยนรายละเอียดสินค้า.....	30
ตาราง 3.7 Use case เพิ่มสินค้า.....	30
ตาราง 3.8 Use case ลบสินค้า.....	31
ตาราง 3.9 Use case คุณศัพท์ประวัติการซื้อของสินค้า.....	31
ตาราง 3.10 Data Dictionary	83
ตาราง 3.11 รายการวัสดุ อุปกรณ์ที่ใช้ในการจัดทำเครื่องตรวจจับสินค้า.....	88
ตาราง 4.1 การทดลองที่ 1	89
ตาราง 4.2 การทดลองที่ 2	90
ตาราง 4.3 การทดลองที่ 3	91
ตาราง 4.4 การทดลองที่ 4.....	92

บทที่ 1

บทนำ

1.1 ความเป็นมาของปัญหา

ในปัจจุบันร้านสะดวกซื้อที่มีมากมายสามารถพบเห็นได้ทั่วไปในชุมชนต่างๆ และก็กลายเป็นธุรกิจที่รุ่งเรืองไปในประเทศ เมื่อพูดถึงในด้านทางธุรกิจร้านค้าปลีก องค์ประกอบอย่างหนึ่งก็คือพนักงาน

ซึ่งอาจเกิดข้อบกพร่องในบางครั้งและอาจเกิดขึ้นได้เนื่องจากการทำงานของมนุษย์นั้นมีขีดจำกัด ไม่ว่าจะเป็นการทำรายการผิดพลาดที่อาจจะทำให้บริษัทเสียผลประโยชน์หรือจะเป็นการทำงานได้อย่างไม่เต็มประสิทธิภาพเท่าที่ควรเช่นทำงานเชื่องช้า ทำให้เสียเวลาของลูกค้า หรือจะเป็นการทำงานที่ไม่เหมาะสมกับเงินค่าจ้าง เช่นในช่วงกลางวันจะมีผู้ใช้บริการมากกว่าในตอนกลางคืน

จากบทความข้างต้นจะแสดงให้เห็นถึงปัญหาเล็กน้อยที่เมื่อนำมาพบกับจำนวนสาขาที่มีจำนวนมากในด้านของธุรกิจก็จะกลายเป็นปัญหาที่ไม่ควรมองข้าม เราจึงได้ออกแบบอุปกรณ์ที่สามารถทำงานได้ตั้งพนักงานแคชเชียร์ในอุดมคติโดยเน้นด้านความถูกต้องและเวลาในการทำงานของอุปกรณ์ โดยอุปกรณ์สามารถตรวจจับสินค้าได้ถูกต้องมากกว่า 80 เปอร์เซ็นต์ อุปกรณ์สามารถทำงานได้ตลอด 24 ชั่วโมง อุปกรณ์สามารถเรียนรู้ผลิตภัณฑ์ใหม่ๆ ได้ สามารถทำรายการสินค้าง่ายต่อการใช้งานและลูกค้าสามารถชำระเงินได้ด้วยตัวลูกค้าเอง

1.2 วัตถุประสงค์ของโครงการ

- 1) เพิ่มความสะดวกสบายในการใช้บริการร้านสะดวกซื้อ
- 2) ลดอัตราข้อผิดพลาดในขั้นตอนการชำระเงิน
- 3) ลดการใช้แรงงานมนุษย์โดยไม่จำเป็น
- 4) ทำให้เจ้าของร้านสะดวกซื้อได้ผลสรุปของกำไรในแต่ละช่วง
- 5) ทำให้เจ้าของร้านสะดวกซื้อทราบว่าสินค้าไหนขายดี

1.3 ขอบเขตของโครงการ

- 1) ผลิตรถยนต์ในร้านสะดวกซื้อจำนวน 15 คัน
- 2) ผลิตรถยนต์ต้องเป็นผลิตรถยนต์ที่มีทั่วไปตามร้านสะดวกซื้อ

1.4 เป้าหมายของโครงการ

- 1) ระบบสามารถทำงานได้ตลอด 24 ชั่วโมง
- 2) ระบบสามารถเก็บภาพและประมวลผลระบุตัวตนสินค้าได้
- 3) ระบบสามารถคำนวณค่าใช้จ่ายสินค้าที่ถูกระบุได้
- 4) สามารถคำนวณกำไรในช่วงเวลาได้

1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

- 1) เพิ่มความสะดวกสบายในการใช้บริการร้านสะดวกซื้อ
- 2) ลดอัตราข้อผิดพลาดในขั้นตอนการชำระเงินในร้านค้าสะดวกซื้อ
- 3) ลดค่าใช้จ่ายในการว่าจ้างพนักงาน
- 4) เพิ่มความมั่นใจในการตัดสินใจทางการตลาดของเจ้าของร้าน



บทที่ 2

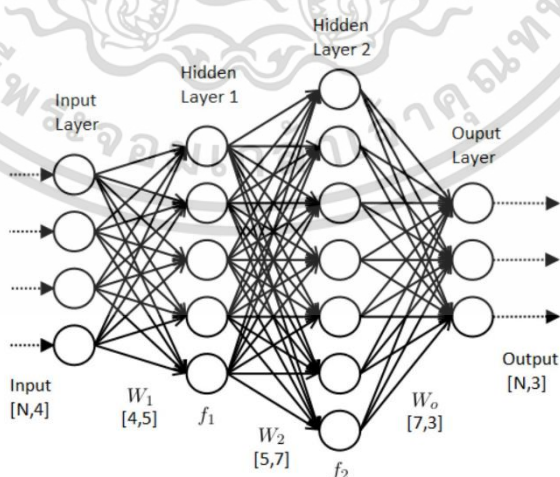
เอกสารและโครงการที่เกี่ยวข้อง

2.1 ทฤษฎีเกี่ยวกับการตรวจจับวัตถุ

การตรวจจับวัตถุเป็นเทคโนโลยีที่เกี่ยวข้องกับ Computer vision ที่เกี่ยวข้องกับการตรวจจับอินสแตนซ์ของวัตถุหรือคลาสต่างๆ (เช่นมนุษย์อาคารหรือยานพาหนะ) ในวิดีโอและรูปภาพดิจิทัล การตรวจจับวัตถุได้รับการพิสูจน์แล้วว่าเป็นโมดูลที่โดดเด่นสำหรับการใช้งานที่สำคัญมากมายเช่นการเฝ้าระวังวิดีโอการจับใบแบบอิสระการตรวจจับใบหน้าและอื่น ๆ ในบทนี้เราจะหารือเกี่ยวกับหลักการและเทคนิคที่นิยมใช้กันอย่างแพร่หลายพร้อมกับ library และกรอบที่ใช้สำหรับการใช้เทคนิค บทนี้แนะนำเทคนิคที่มีอยู่ในสาขา Computer Vision ซึ่งเป็นข้อมูลอ้างอิงสำหรับผู้ใช้ในการเลือกเทคนิคที่เหมาะสมพร้อมทั้งกรอบงานที่เหมาะสมสำหรับการนำไปใช้

2.1.1 หลักการเบื้องต้น

2.1.1.1 Neural Network



รูป 2.1 Neural Network

Neural Network เป็นเทคโนโลยีสาขาหนึ่งของ Artificial Intelligence เป็นแนวคิดที่กำเนิดมานานตั้งแต่ปี 1943 คือการพัฒนาเครือข่ายของ Algorithm ให้ทำงานในรูปแบบเดียวกับการทำงานของเครือข่ายระบบประสาทของมนุษย์ ซึ่งคุณสมบัติดังกล่าวของมนุษย์มีด้วยกัน 4 ลักษณะ ดังนี้

1. สามารถระบุตัวตนของสิ่งของได้โดยใช้เวลาช่วงสั้นๆ

มนุษย์สามารถเชื่อมโยงข้อมูลต่างๆ ในสมองเข้าด้วยกันและสรุปผลได้อย่างรวดเร็วและถูกต้อง เช่น การเห็นเงาของบุคคลและสามารถเข้าใจว่าเป็นบุคคล

2. สามารถเข้าใจทักษะหลากหลายและไม่เกี่ยวข้องกันได้

มนุษย์สามารถพัฒนาทักษะหลายๆด้านที่ไม่เกี่ยวข้องกันไปได้พร้อมกันทำให้เกิดความสร้างสรรค์ในการแก้ปัญหา เช่น การที่บุคคลมีความถนัดด้านการวาดภาพและคณิตศาสตร์ ไปได้ด้วยกัน

3. เข้าใจตรรกะและกติกาก

มนุษย์สามารถเข้าใจตรรกะและกติกากได้อย่างยิ่งเมื่อต้องอยู่ร่วมกันทำให้ต้องเคารพกติกากและตรรกะของผู้อื่น

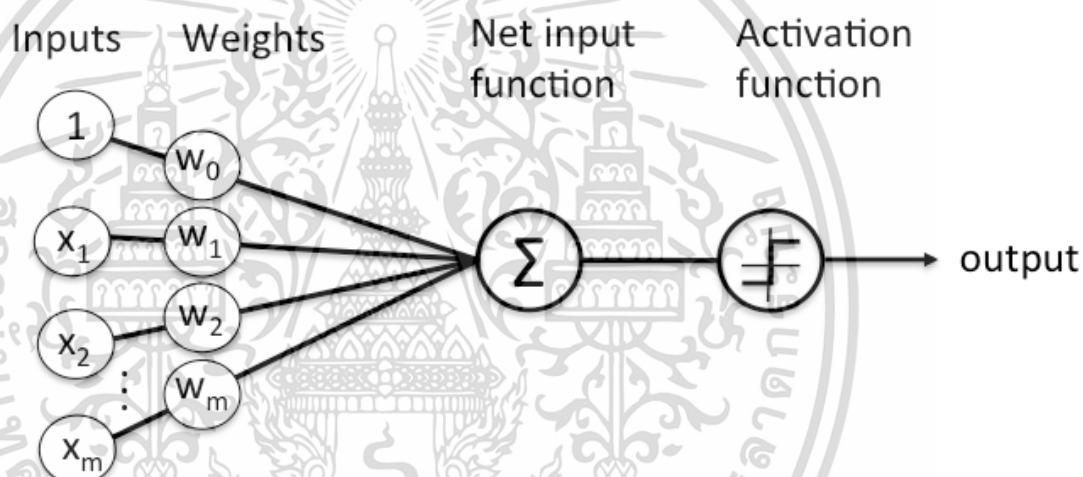
4. เชื่อมโยงหน่วยประมวลผลเพื่อแก้ปัญหา

มนุษย์สามารถเชื่อมโยงการทำงานของระบบประสาทให้ทำงานพร้อมกันเพื่อสังเคราะห์วิธีแก้ปัญหา เช่น การคิดทบทวนของมนุษย์

ทั้งหมดนี้จะแสดงให้เห็นประสิทธิภาพของเครือข่ายระบบประสาทของมนุษย์ที่จะช่วยให้ Algorithm เข้าใจชุดข้อมูลโดยไม่ต้องอาศัยข้อมูลจำนวนมาก สามารถเห็น Pattern ของข้อมูลและการคาดการณ์ข้อมูลบางประเภทอย่างแม่นยำ

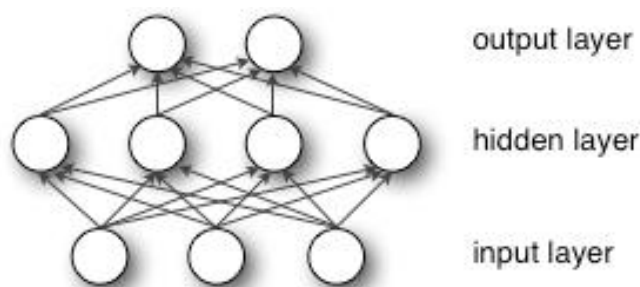
2.1.1.2 Deep Learning

Deep Learning คือชื่อที่เราเรียกการซ้อนทับของ Neural Network หลายๆ ชั้น ชั้นพวกนี้ถูกสร้างจากการรวมตัวของ Nodes หรือจุดที่เกิดการคำนวณและประมวลผล เปรียบเสมือนเซลล์ประสาทของมนุษย์ซึ่งเกิดขึ้นเมื่อมีสิ่งเร้าเพียงพอ Nodes รวมอินพุตจากข้อมูลกับชุดของค่าสัมประสิทธิ์หรือน้ำหนักที่ขยายหรือลดอินพุต กำหนดความสำคัญให้กับอินพุตสำหรับงานที่อัลกอริทึมพยายามเรียนรู้ เช่น อินพุตใดที่มีประโยชน์ที่สุดคือจำแนกข้อมูลโดยไม่มีข้อผิดพลาด ผลลัพธ์อินพุตน้ำหนักเหล่านี้จะถูกรวมเข้าด้วยกัน จากนั้นผลรวมจะถูกส่งผ่านฟังก์ชันการเปิดใช้งานของโหนดเพื่อกำหนดว่าควรมีความถี่มากขึ้นหรือไม่ผ่านเครือข่ายเพื่อให้ได้ผลลัพธ์ที่ดีที่สุด



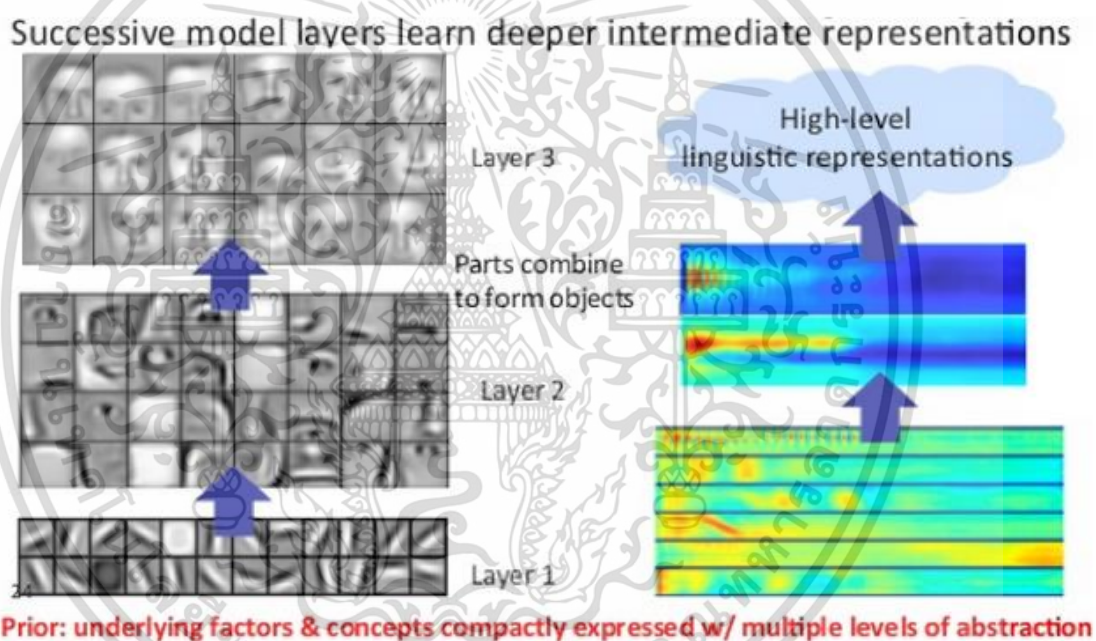
รูปที่ 2.2 Diagram ตัวอย่างของ Node

เลขอร์ของโหนดเป็นแถวของการทำงานแบบสวิตช์ที่คล้ายกับเซลล์ประสาทที่เปิดหรือปิดเมื่ออินพุตถูกป้อนผ่าน Network เอาต์พุตของเลขอร์แต่ละอันจะมีอินพุตของเลขอร์ถัดไปพร้อมกัน โดยเริ่มจากเลขอร์เริ่มต้นที่รับข้อมูล



รูปที่ 2.3 รูปแบบ Network

Deep Learning Network นั้นมีความแตกต่างจาก Neural Network แบบเลเยอร์เดี่ยวที่ซ่อนอยู่ทั่วไปมากกว่า โดยความลึก นั่นคือจำนวนของเลเยอร์โหนดที่ข้อมูลจะต้องผ่านในกระบวนการหลายขั้นตอนของการจดจำรูปแบบ



รูปที่ 2.4 ตัวอย่างการคำนวณจาก output ของ node ก่อนหน้า

Deep Learning Network นั้นแต่ละชั้นของโหนดจะฝึกรวมเกี่ยวกับคุณลักษณะที่แตกต่างกันโดยขึ้นอยู่กับผลลัพธ์ของเลเยอร์ก่อนหน้า ยิ่งคุณเข้าไปในโครงข่ายประสาทมากเท่าไรคุณสมบัติที่โหนดของคุณจะจดจำก็จะมีมากขึ้นเท่านั้น

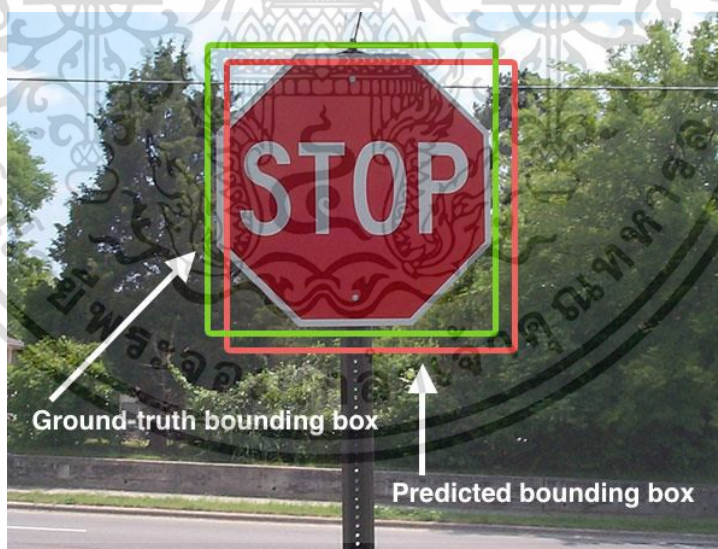
2.1.1.3 หลักการ IoU

Intersection over Union เป็นตัวชี้วัดการประเมินผลที่ใช้ในการวัดความแม่นยำของการตรวจจับวัตถุบนชุดข้อมูลเฉพาะ เรามักจะเห็นตัวชี้วัดการประเมินนี้ใช้ในการตรวจจับวัตถุเช่น PASCAL VOC ที่ยอดนิยม โดยปกติแล้วคุณจะต้องเจตจำนงที่ใช้ในการประเมินประสิทธิภาพของเครื่องตรวจจับวัตถุ HOG + Linear SVM และเครื่องตรวจจับโครงข่ายประสาทเทียม Convolutional (R-CNN, Faster R-CNN, YOLO ฯลฯ); อย่างไรก็ตามโปรดทราบว่าอัลกอริทึมจริงที่ใช้ในการสร้างการคาดการณ์นั้นไม่สำคัญ Intersection over Union เป็นเพียงการวัดผลการประเมิน อัลกอริทึมใด ๆ ที่จัดเตรียมกล่องขอบเขตที่คาดการณ์ไว้เนื่องจากเอาต์พุตสามารถถูกประเมินโดยใช้ IoU

เพื่อเป็นแนวทางมากขึ้นการใช้ Intersection over Union ในการประเมินการ

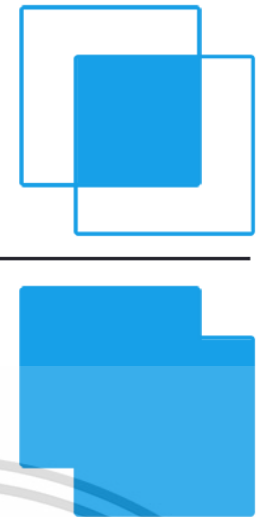
ตรวจจับวัตถุที่เราต้องการ:

1. กล่องขอบเขตจริง (เช่นกรอบมือที่มีป้ายกำกับขอบเขตจากชุดทดสอบที่ระบุตำแหน่งที่อยู่ในภาพวัตถุของเรา)
2. กล่องขอบเขตที่ทำนายจากโมเดลของเรา



รูปที่ 2.5 กล่องขอบเขตจริงและทำนาย

ดังรูปที่ 2.5 เราจะเห็นกล่องที่เป็นขอบเขตของวัตถุจริงๆ(กล่องสีเขียว) และกล่องขอบเขตที่การตรวจจับวัตถุตรวจพบได้(กล่องสีแดง)



$$\text{IoU} = \frac{\text{Area of Overlap}}{\text{Area of Union}}$$

รูปที่ 2.6 การคำนวณ IoU

ในตัวเศษที่เราคำนวณพื้นที่ของการทับซ้อนระหว่างกล่องขอบเขตที่คาดการณ์และกล่องขอบเขตความจริงส่วนตัวหารเป็นพื้นที่ของการ Union พื้นที่ที่ล้อมรอบด้วยทั้งกล่องคาดการณ์ที่คาดการณ์และกล่องขอบเขตความจริง

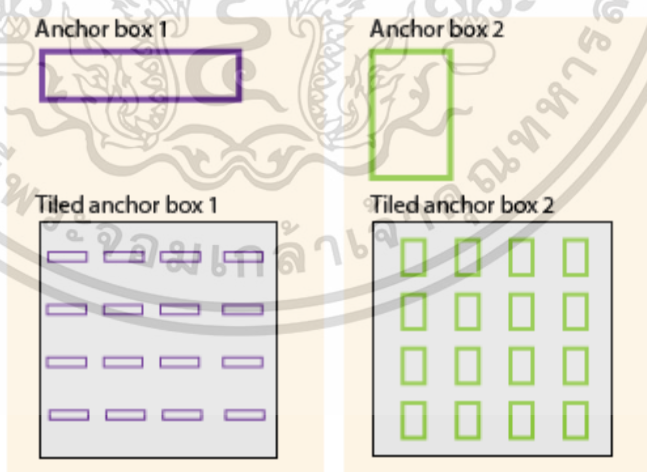


2.1.1.4 Anchor Box

Anchor box เป็นชุดของกล่อง bounding ที่กำหนดไว้ล่วงหน้าซึ่งมีความสูงและความกว้างที่แน่นอน กล่องเหล่านี้ถูกกำหนดให้จับอัตราส่วนและอัตราส่วนของคลาส(วัตถุ)เฉพาะที่คุณต้องการตรวจจับและโดยทั่วไปจะถูกเลือกตามขนาดวัตถุในชุดข้อมูลการฝึกอบรมของคุณ ในระหว่างการตรวจจับกล่องยึดที่กำหนดไว้ล่วงหน้า นั้นจะเรียงต่อกันเป็นภาพ เครือข่ายคาดการณ์ความน่าจะเป็นและคุณลักษณะอื่น ๆ เช่นพื้นที่หลังการตัดกันแบบยูเนียน (IoU) และการออฟเซตสำหรับ anchor box ทุกอัน การทำนายจะใช้ในการปรับแต่ง anchor box แต่ละอัน คุณสามารถกำหนด anchor box แต่ละกล่องสำหรับขนาดวัตถุที่แตกต่างกัน anchor box มีค่าเท่ากับกล่องคาดเดาขอบเขตตอนเริ่มแรก

เครือข่ายไม่ได้คาดการณ์โดยตรงกับขอบเขตกล่อง แต่คาดการณ์ความน่าจะเป็น และการปรับแต่งที่สอดคล้องกับ anchor box แบบเรียงต่อกัน

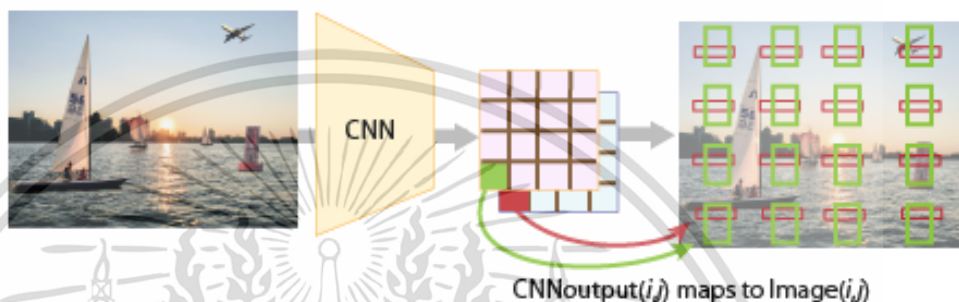
เครือข่ายส่งคืนชุดการทำนายที่ไม่ซ้ำกันสำหรับทุก anchor box ที่กำหนดไว้ แผนผังคุณลักษณะสุดท้ายแสดงการตรวจจับวัตถุสำหรับแต่ละคลาส(วัตถุ) การใช้ anchor box ช่วยให้เครือข่ายสามารถตรวจจับวัตถุหลายชิ้นวัตถุที่มีขนาดต่างกันและวัตถุที่ทับซ้อนกัน



รูปที่ 2.7 anchor box ที่เรียงต่อกัน

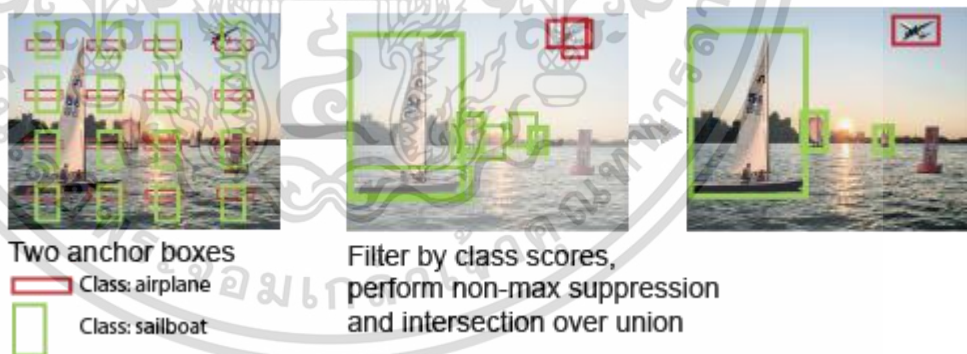
2.1.1.4.1 การทำงานของ anchor box

ตำแหน่งของ anchor box ถูกกำหนดโดยการแมปตำแหน่งที่ตั้งของเอาต์พุตของเครือข่ายกลับไปยังอินพุต กระบวนการจะถูกทำซ้ำสำหรับทุกเครือข่ายเอาต์พุต ผลลัพธ์จะสร้างชุดของ anchor box ในภาพทั้งหมด แต่ละ anchor box จะแสดงค่าทำนายเฉพาะของคลาส(วัตถุ)ต่างๆ รูปภาพด้านล่างมี anchor box สองกล่องเพื่อคาดการณ์สองครั้งต่อสถานที่บนรูปภาพ



รูปที่ 2.8 anchor box ที่ถูกแมปในรูปแบบ 2 กล่อง

Anchor box แต่ละกล่องถูกสร้างกระจายอยู่ทั่วรูปภาพ จำนวนเอาต์พุตเครือข่ายเท่ากับจำนวน anchor box และเครือข่ายจะสร้างการคาดการณ์สำหรับผลลัพธ์ทั้งหมด



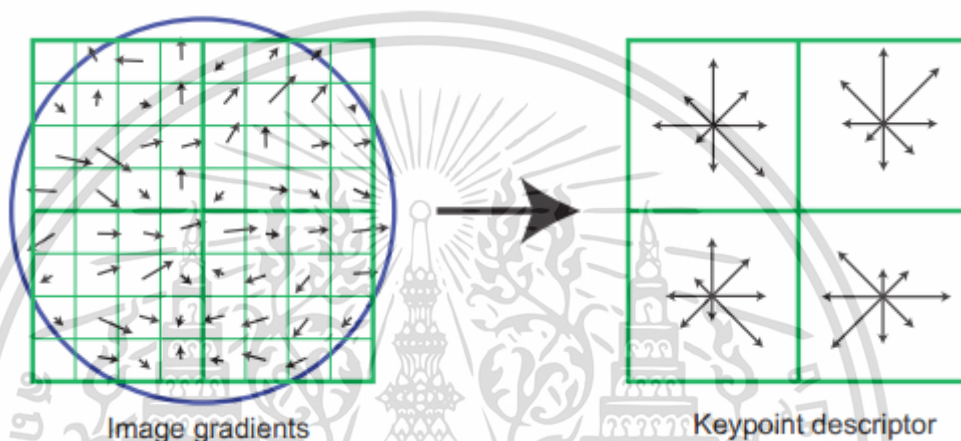
รูปที่ 2.9 anchor box ที่ได้ถูกเลือกมาใช้งาน

ในการสร้างการตรวจจับวัตถุขั้นสุดท้าย anchor box ที่อยู่ในคลาสพื้นหลังจะถูกลบออกและรายการที่เหลือจะถูกกรองด้วยคะแนนความมั่นใจ anchor box ที่มีคะแนนความเชื่อมั่นสูงสุดจะถูกเลือก

2.1.2 เทคนิคการตรวจจับวัตถุ

2.1.2.1 Scale-Invariant Feature Transform (SIFT)

วิธี SIFT สามารถระบุวัตถุได้อย่างมีประสิทธิภาพแม้จะอยู่ในสภาพที่ยู่่งเหยิงและอยู่ภายใต้การบิดเบี้ยวบางส่วน เนื่องจากตัวบอกรูปร่างสมบัติ SIFT นั้นไม่แปรเปลี่ยนตามขนาด การวางแนวและการบิดเบือนเลียนแบบ

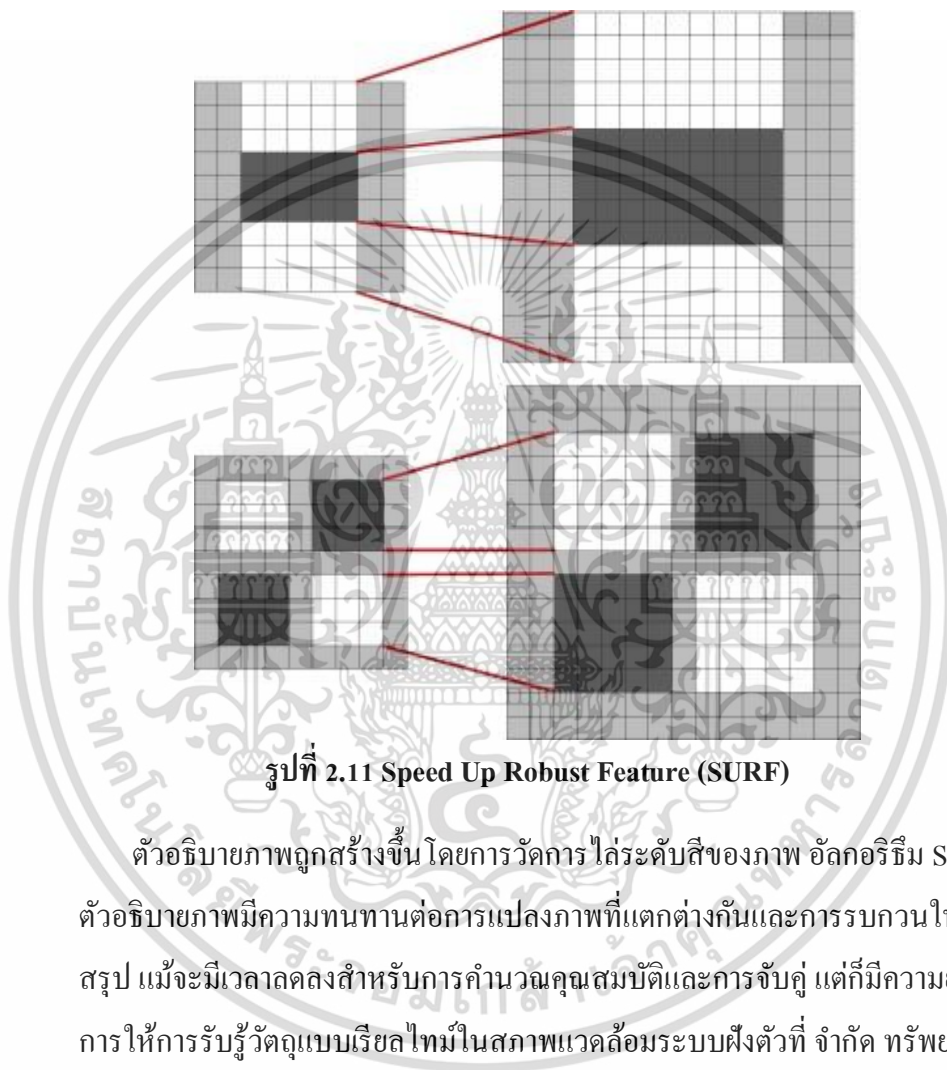


รูปที่ 2.10 Scale-Invariant Feature Transform

พื้นที่จุดสนใจ (จุดสำคัญ) ถูกตรวจพบในตำแหน่งที่โดดเด่นในภาพ ในการโต้กลับไลซ์เซชันของ Keypoint ในบรรดา Keypoint จะมีการเลือกจุดสำคัญที่แตกต่างกัน โดยการเปรียบเทียบแต่ละพิกเซลในคุณสมบัติที่ตรวจพบกับพิกเซลที่อยู่ใกล้เคียง

2.1.2.2 Speeded Up Robust Feature (SURF)

อัลกอริธึม SURF มีเทคนิคการตรวจจับคล้ายกับอัลกอริธึม SIFT ความแตกต่างคือ อัลกอริธึม SURF ทำให้การตรวจจับ extrema ในพื้นที่สเกลง่ายขึ้น โดยการสร้างพื้นที่สเกลผ่านการเปลี่ยนแปลงการกระจายแทนที่จะใช้ตัวกรอง Difference of Gaussian (DoG) เพื่อประมาณ Laplacian ของ Gaussian, SURF ใช้การเป็นตัวแทนตัวกรองกล่อง

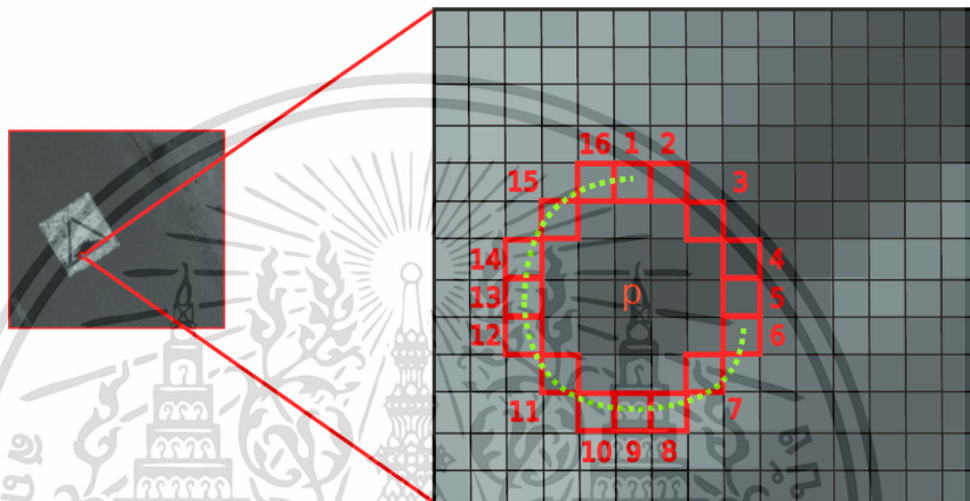


รูปที่ 2.11 Speed Up Robust Feature (SURF)

ตัวอธิบายภาพถูกสร้างขึ้นโดยการวัดการไล่ระดับสีของภาพ อัลกอริธึม SURF ที่ใช้ตัวอธิบายภาพมีความทนทานต่อการแปลงภาพที่ต่างกันและการรบกวนในภาพโดยสรุป แม้จะมีเวลาดลดลงสำหรับการคำนวณคุณสมบัติและการจับคู่ แต่ก็มี ความยุ่งยากในการให้การรับรู้วัตถุแบบเรียลไทม์ในสภาพแวดล้อมระบบฝังตัวที่ จำกัด ทรัพยากร

2.1.2.3 Feature from Accelerated Segment Test (FAST) corner detector

มุมในภาพอินพุตมีคุณสมบัติที่โดดเด่นซึ่งแตกต่างอย่างชัดเจนจากพิกเซลแวดล้อม การตรวจจับและการติดตามมุมในภาพที่เชื่อถือได้นั้นเป็นไปได้แม้ว่าภาพจะมีความผิดปกติทางเรขาคณิต ดังนั้นอัลกอริทึมการรู้จำวัตถุส่วนใหญ่ใช้ข้อมูลมุมเพื่อแยกคุณลักษณะ ในวิธี SIFT มีประสิทธิภาพที่ดี แต่ไม่มีประสิทธิภาพสำหรับการจดจำวัตถุแบบเรียลไทม์ เนื่องจากใช้เวลาในการคำนวณนาน

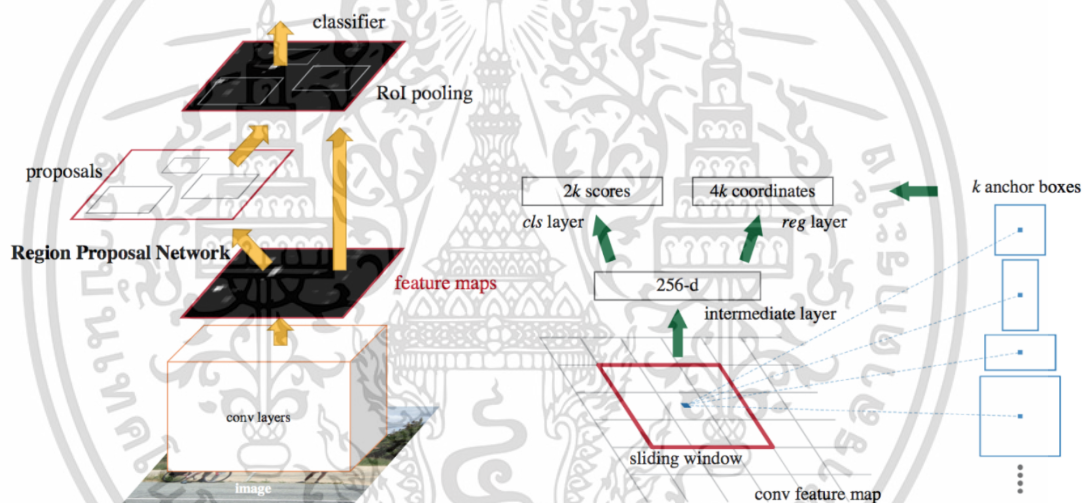


รูปที่ 2.12 Feature from Accelerated Segment Test (FAST)

เครื่องตรวจจับมุมโมเดล FAST เร็วกว่าตัวโมเดลตรวจจับ SIFT 10 เท่าโดยไม่ทำให้ประสิทธิภาพการทำงานลดลง พบมุมโดยตรวจสอบวงกลมสิบหกพิกเซลรอบ ๆ ตัวเลือกมุม ตัวเลือกนี้ถูกตรวจจับว่าเป็นมุมหากความเข้มของจำนวนพิกเซลต่อเนื่องที่กำหนดมีทั้งหมดข้างต้นหรือต่ำกว่าความเข้มของพิกเซลกลางด้วยขีด จำกัด บางอย่าง จุดสนใจที่ตั้งมานั้นอยู่ในบริเวณที่มีความคมชัดสูงและ โดดเด่นของภาพ

2.1.2.4 Fast R-CNN

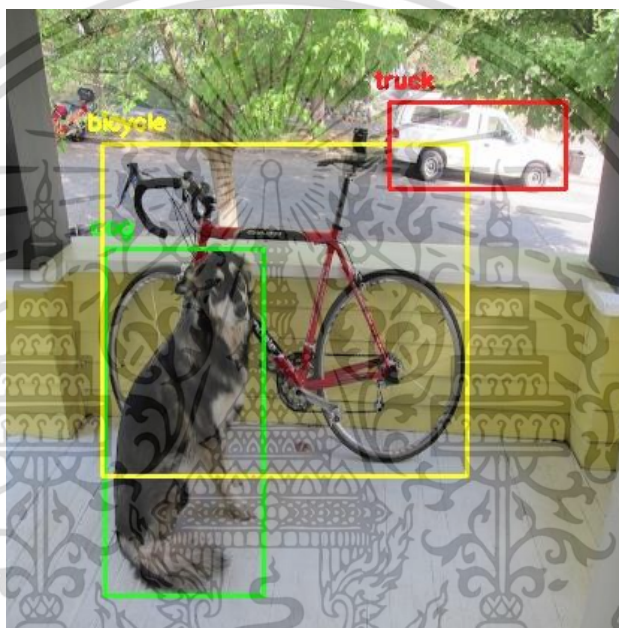
เครือข่าย Fast R-CNN นำภาพทั้งหมดมาเป็นอินพุตและชุดข้อมูลของวัตถุ เครือข่ายแรกประมวลผลภาพทั้งหมดที่มีconvolutional layer และ max pooling หลายอันเพื่อสร้างแผนที่คุณลักษณะของ convolutional จากนั้นสำหรับแต่ละวัตถุจะเป็นตัวแทนของขอบเขตที่สนใจ (RoI) จะแยกเวกเตอร์คุณลักษณะที่มีความยาวคงที่ออกจากแผนที่คุณลักษณะ แต่ละพีเจอร์ของเวกเตอร์จะถูกป้อนเข้าสู่ลำดับของเลเยอร์ที่เชื่อมต่อย่างสมบูรณ์ (fully connected) ซึ่งในที่สุดจะแยกออกเป็นเลเยอร์สองเลเยอร์หนึ่งทีสร้างความน่าจะเป็นของซอฟต์แวร์แม็กซ์สำหรับคลาส K-object และสองทีสร้างตัวเลขที่มีค่าสำหรับคลาส K-object แต่ละคลาส แต่ละชุดของค่า 4 ค่าจะเข้ารหัสตำแหน่งกล่องขอบที่ปรับปรุงแล้วสำหรับหนึ่งในคลาส K



รูปที่ 2.13 Fast R-CNN

2.1.2.5 YOLO (You Look Only Once)

YOLO เป็น neural network ที่สามารถตรวจจับวัตถุบนรูปภาพได้โดยจะตีกรอบสี่เหลี่ยมรอบวัตถุนั้น ๆ และยังสามารถตรวจจับได้หลายวัตถุในเวลาเดียวกัน โดยเราใช้เครือข่ายประสาทเดียวกับภาพเต็ม เครือข่ายนี้แบ่งภาพเป็นช่วงบริเวณและคาดการณ์กล่องขอบเขตและความน่าจะเป็นสำหรับแต่ละบริเวณ กล่องขอบเขตเหล่านี้ถูกถ่วงน้ำหนักโดยความน่าจะเป็นที่คาดการณ์ไว้

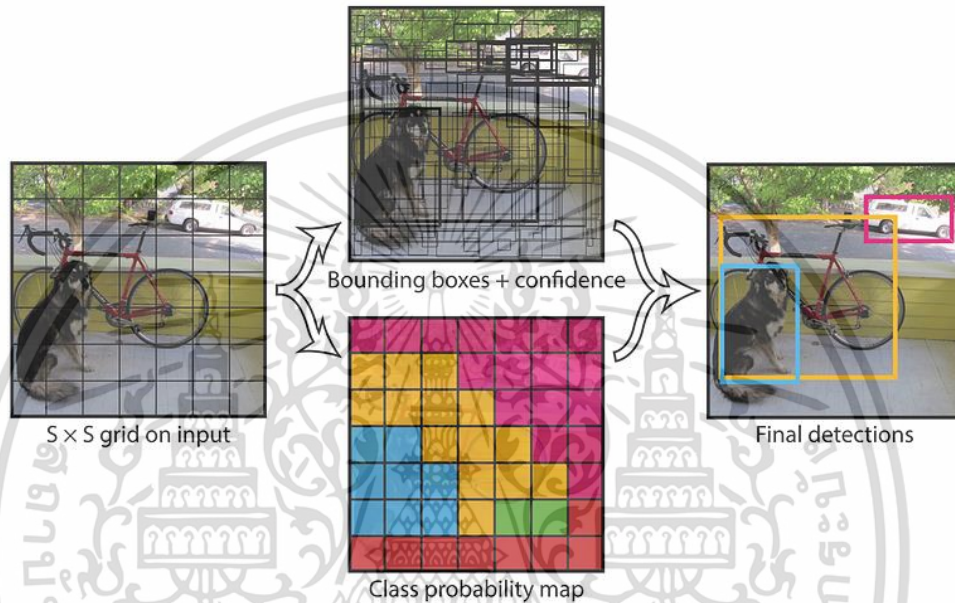


รูป 2.14 การตรวจจับหลายวัตถุ

นวัตกรรมที่โดดเด่นของ YOLO นั้นก็คือ เมื่อพูดถึงการตรวจจับวัตถุในการประมวลผลครั้งเดียวด้วยประสิทธิภาพที่สูงและใช้เวลาที่รวดเร็ว YOLO สามารถคาดเดาวัตถุได้มากมายด้วยการผ่าน network เพียงครั้งเดียว

2.1.2.5.1 YOLO v1

YOLO (May 2016) โดยแรงบันดาลใจมาจาก GoogleNet มี 24 convolutional layers และ 2 dense layers สำหรับการคาดเดาวัตถุ สถาปัตยกรรมเรียกว่า Darknet (neural network framework)

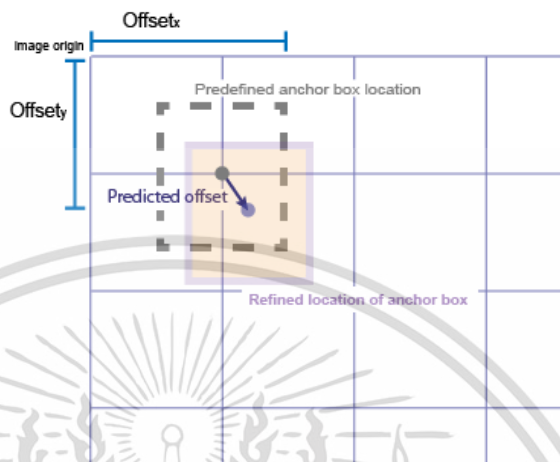


รูป 2.15 ตัวอย่างขั้นตอนการทำงาน YOLO v1

Algorithm ทำงาน โดยการแบ่งรูปออกเป็นตาราง สำหรับทุกช่องในตารางจะมีคะแนนความมั่นใจ คาดเดาไว้และความเป็นไปได้ของ class (วัตถุ) นั้น ๆ ส่วนคะแนนความมั่นใจนั้นถูกคิดโดยหลักการ IoU(intersection over union), เมตริก

2.1.2.5.2 YOLO v2

YOLO v2 (December 2016) มีการพัฒนาต่อจาก YOLO v1 เนื่องจากจริง ๆ แล้ว YOLO v1 ก็ไม่ได้สามารถตรวจจับวัตถุได้อย่างสมบูรณ์



รูป 2.16 anchor box

YOLO v2 ได้มีการนำ anchor boxes กล้องที่ถูกกำหนดขนาดให้มีอัตราส่วนเท่ากับ วัตถุที่ตรวจจับใน dataset

Anchor boxes จึงมีประสิทธิภาพมากกว่ากล่องขอบเขตที่ถูกใช้ใน YOLO v1 เพื่อเพิ่มประสิทธิภาพในการตรวจจับวัตถุที่มีขนาดเล็ก

2.1.2.3 YOLO v3

YOLO v3 (April 2018) มีการพัฒนาเพิ่มขึ้นเล็กน้อย กล่องขอบเขตถูกคาดเดาใน สเกลที่แตกต่างจากเดิม และมีการขยาย network (Darknet) เพิ่มเป็น 53 convolutional layers

2.2 ทฤษฎีเกี่ยวกับ Software

โดย Application ในส่วนของ Customer จะทำการบันทึกภาพจากกล้องจากกล้อง Camera Pi v2 และทำการตรวจจับภาพวัตถุผ่าน darknet โดยใช้ Model ที่ได้จากการทดลอง เพื่อสร้างรายการสินค้าที่จะต้องทำการชำระเงิน และสร้างรูปภาพ QR Code จากยอดเงินที่ถูกชำระ โดยจะต้องแสกน QR Code ผ่าน iBanking เพื่อชำระผ่านระบบ PromptPay เมื่อดำเนินการเสร็จสิ้นจะทำการอัปเดตไปยังฐานข้อมูล โดยด้าน Hardware ที่เราต้องใช้จะต้องมี กล้องสำหรับตรวจจับ และ CPU สำหรับการประมวลผล

ส่วนทางด้าน Software เราจะทำการใช้ภาษา Python เนื่องจากมี library open source จำนวนมาก เพื่อช่วยอำนวยความสะดวกในการเขียนโปรแกรม

2.2.1 Python



รูป 2.17 Python logo

Python คือภาษาโปรแกรมมิ่งอย่างหนึ่งที่ไม่ยึดติดกับแพลตฟอร์ม นั่นหมายความว่า Python สามารถดำเนินการได้บนระบบปฏิบัติการต่างๆ ได้ไม่ว่าจะเป็น Unix, Linux, Windows NT, Windows 2000, Windows XP หรือ FreeBSD ที่สำคัญยังเป็น Open Source ที่เปิดให้นักพัฒนาเข้าถึงได้สะดวกไม่มีค่าใช้จ่าย

Python เป็นภาษาการเขียนโปรแกรมระดับสูงตีความและวัตถุประสงค์ทั่วไป สร้างโดย Guido van Rossum และเปิดตัวครั้งแรกในปีพ. ศ. 2534 ปรัชญาการออกแบบของ Python เน้นการอ่านรหัสด้วยการใช้ช่องว่างที่มีความสำคัญ การสร้างภาษาและแนวทางเชิงวัตถุมี

วัตถุประสงค์เพื่อช่วยโปรแกรมเมอร์เขียนโค้ดที่ชัดเจนและสมเหตุสมผลสำหรับโครงการขนาดเล็กและขนาดใหญ่



รูป 2.18 คุณลักษณะของ Python

นอกจากนั้น Python ยังเป็นภาษาที่ถูกออกแบบมาให้ใกล้เคียงภาษาของมนุษย์ทำให้สามารถเข้าใจง่ายไม่ซับซ้อนเมื่อเทียบกับภาษาโปรแกรมมิ่งอื่น ๆ และมี library มาตรฐานต่าง ๆ ที่เป็น Open Source ที่สามารถพบได้ใน <https://www.python.org>

2.2.2 PyQt



รูป 2.19 PyQt logo

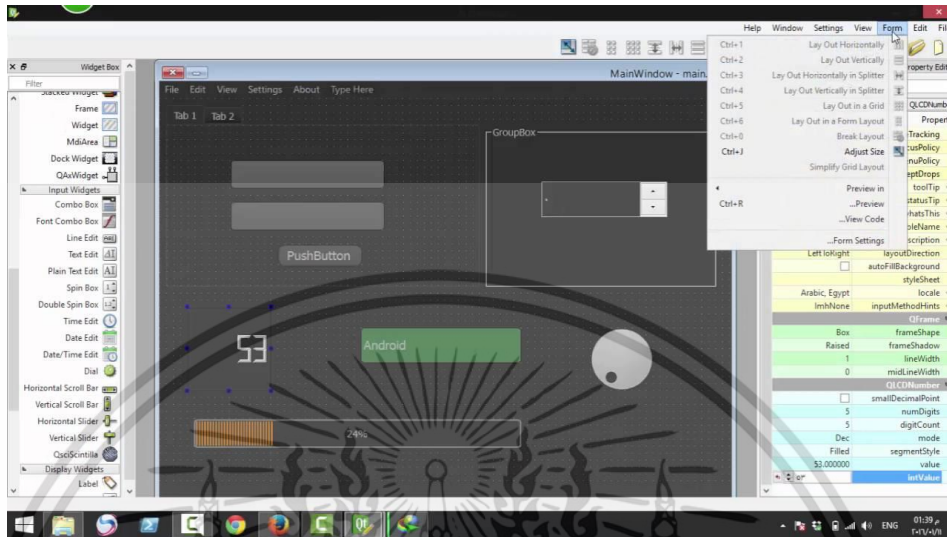
PyQt คือกลุ่มของ Python v2 และ v3 หรือ GUI widgets toolkit ที่จำเป็นต่อการใช้งาน Qt แอปพลิเคชันเฟรมเวิร์คและดำเนินการบนแพลตฟอร์มทั้งหมดที่ Qt ใ้รองรับนั่นคือ Windows, OS X, Linux, iOS และ Android

PyQt เป็นหนึ่งใน Python ที่ได้รับความนิยมมากที่สุดสำหรับ Qt cross-platform c++ framework PyQt พัฒนาโดย Riverbank Computing Limited

Qt ใ้ได้รับการพัฒนาโดยเป็นส่วนหนึ่งของโครงการ Qt PyQt สำหรับ Qt 4 และ Qt 5 PyQt มีการแจกจ่ายภายใต้ตัวเลือกของสิทธิ์การใช้งาน: GPL เวอร์ชัน 3 หรือใบอนุญาตการค้า

PyQt มีใ้ให้บริการในสองรุ่น PyQt4 ซึ่งจะสร้างต่อจาก Qt 4.x และ 5.x และ PyQt5 ซึ่งจะสร้างใ้ได้เฉพาะกับ 5.x ทั้งสองรุ่นสามารถสร้างขึ้นสำหรับ Python 2 และ 3 PyQt มีมากกว่า 620 คลาสที่ครอบคลุมส่วนติดต่อผู้ใช้แบบกราฟิกการจัดการ XML การสื่อสารเครือข่ายฐานข้อมูล SQL การท่องเว็บและเทคโนโลยีอื่น ๆ ที่มีอยู่ใน Qt

QtPy เป็น Abstraction Layer หรือการซ่อนการทำงานของระบบย่อยทำให้ไม่เกิดความสับสนขึ้นในการทำงาน ที่ทำให้สามารถสร้างแอปพลิเคชัน โดยใช้ API เรียกใช้ไปยัง PyQt หรือ PySide



รูป 2.20 ตัวอย่างการตกแต่งแอปพลิเคชันโดย QT designer

2.2.3 phpMyAdmin



รูป 2.21 phpMyadmin logo

phpMyAdmin คือ โปรแกรมที่ถูกพัฒนาโดยใช้ภาษา PHP เพื่อใช้ในการบริหารจัดการฐานข้อมูล Mysql แทนการคีย์คำสั่ง เนื่องจากการใช้ฐานข้อมูลที่เป็น MySQL บางครั้งจะมีความยุ่งยากในการใช้งาน ดังนั้นจึงต้องมีเครื่องมือในการจัดการฐานข้อมูล MySQL ขึ้นมา เพื่อให้สามารถจัดการ DBMS ที่เป็น MySQL ได้ง่าย และสะดวกยิ่ง โดย phpMyAdmin ถือเป็นเครื่องมือชนิดหนึ่งที่ใช้ในการจัดการ

phpMyAdmin รองรับการทำงานที่หลากหลายบน MySQL และ MariaDB การดำเนินการที่ใช้บ่อย (การจัดการฐานข้อมูล, ตาราง, คอลัมน์, ความสัมพันธ์, ฯลฯ) สามารถดำเนินการผ่านผู้ใช้ในขณะที่คุณยังสามารถเรียกใช้คำสั่ง SQL ใดๆ ได้โดยตรง

ความสามารถของ phpMyAdmin:

- 1) สร้างและลบ Database
- 2) ใช้ web interface ที่ง่ายต่อการใช้งาน
- 3) รองรับหลาย function ของ MySQL
- 4) นำไฟล์ข้อมูลจาก CSV และ SQL file เข้าไปเก็บเป็นข้อมูลในตารางได้
- 5) ค้นหาข้อมูลแบบ globally หรือ subset ได้

2.2.4 Selenium



รูป 2.22 Selenium logo

Selenium เป็น open source frameworks สำหรับการทดสอบ การใช้งานเว็บแอปพลิเคชัน Selenium มีเครื่องมือการเล่นสำหรับการเขียนการทดสอบการทำงาน โดยไม่จำเป็นต้องเรียนรู้ภาษาสคริปต์ การทดสอบ(Selenium IDE) นอกจากนี้ยังมีการเขียนโปรแกรมในภาษาที่นิยม ได้แก่ C#, Groovy , Java, PHP, Perl, Python, Ruby และ Scala การทดสอบนั้นสามารถทำงานกับเว็บเบราว์เซอร์ที่ทันสมัยได้ ซึ่ลิเนียมสามารถทำงานบน Windows, Linux และ Mac OS

2.2.5 Matplotlib



รูป 2.23 matplotlib logo

เป็นไลบรารีการจำลองภาพของ Python ใน 2 มิติ Matplotlib เป็นไลบรารีสำหรับการสร้างภาพข้อมูลหลายแพลตฟอร์มที่สร้างขึ้นจากอาร์เรย์ NumPy และออกแบบมาเพื่อทำงานกับกอง SciPy ที่กว้างขึ้น มันถูกนำมาใช้โดย John Hunter ในปี 2002 ประโยชน์ที่ยิ่งใหญ่ที่สุดของการสร้างภาพข้อมูลคือมันช่วยให้เราสามารถเข้าถึงข้อมูลจำนวนมหาศาลในภาพที่ย่อยได้ง่าย

2.3 ทฤษฎีเกี่ยวกับ Hardware

ในส่วนของ Hardware เราจะใช้ Nvidia Jetson Nano ทำงานเสมือน Central Processor Unit(CPU) ใช้บริหารจัดการระบบและประมวลผลของอุปกรณ์ ใช้ Camera Pi v2 เพื่อเก็บอินพุตก่อนประมวล และ LCD touchscreen ใช้เพื่อสื่อสารกับผู้ใช้

2.3.1 Nvidia Jetson Nano

Nvidia Jetson Nano เป็นคอมพิวเตอร์ขนาดเล็กที่มีประสิทธิภาพสามารถรับพลังงานได้จาก micro-USB และมาพร้อมกับตัวรับส่ง I/O เพิ่มเติมตั้งแต่ GPIO จนถึง CSI ซึ่งช่วยให้สามารถเรียกใช้ Neural Network สำหรับแอปพลิเคชันเช่น การจัดประเภทรูปภาพการตรวจสอบวัตถุการแบ่งกลุ่มและการประมวลผลคำพูด ทั้งหมดในแพลตฟอร์มที่ใช้งานง่าย



รูป 2.24 Nvidia Jetson Nano

นอกจากนั้นยังมีการรองรับจาก NVIDIA JetPack ที่ประกอบด้วย board support package(BSP), Linux OS, NVIDIA CUDA, cuDNN, และ TensorRT library ต่าง ๆ สำหรับ deep learning, การประมวลผลมัลติมีเดียอีกมากมาย

Jetson Nano รองรับเซ็นเซอร์ความละเอียดสูงสามารถประมวลผลเซ็นเซอร์จำนวนมากในแบบคู่ขนานและสามารถเรียกใช้เครือข่ายประสาทที่ทันสมัยหลายแห่ง

ในแต่ละสตรีมเซ็นเซอร์ นอกจากนี้ยังสนับสนุนเฟรมเวิร์ก AI ยอดนิยมมากมายทำให้ผู้พัฒนาสามารถรวมโมเดลและเฟรมเวิร์กที่ต้องการลงในผลิตภัณฑ์ได้อย่างง่ายดาย

2.3.2 7-inch LCD Touch Screen Display

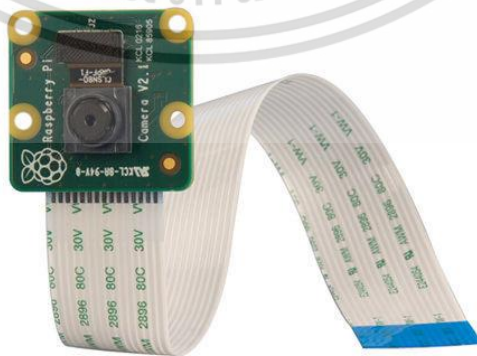
หน้าจอแสดงผลขนาด 1024*600 pixel แบบจอภาพสัมผัสสำหรับการสื่อสารระหว่างผู้ใช้และอุปกรณ์



รูป 2.25 7 inch LCD Touch Screen

2.3.3 Camera Pi v2

Raspberry Pi Camera Board v2 เป็นเซ็นเซอร์ภาพ Sony IMX219 คุณภาพสูง 8m pixels ที่ออกแบบมาเองสำหรับ Add-on board สำหรับ Raspberry Pi ที่มีเลนส์โฟกัสคงที่ สามารถถ่ายภาพนิ่งได้ 3280 x 2464 pixels และรองรับวิดีโอ 1080p30, 720p60 และ 640x480p90

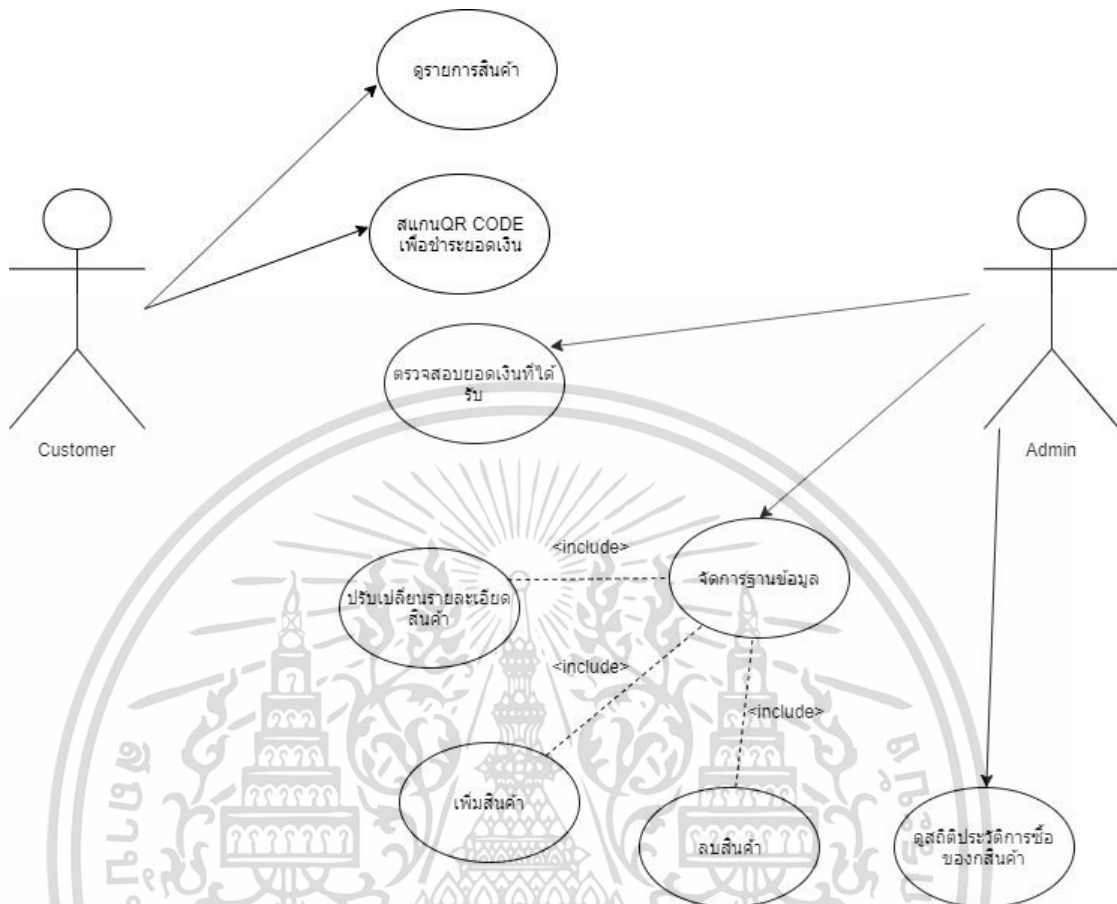


รูป 2.26 Raspberry Pi Camera v2 8m pixels

คุณสมบัติ

- ความละเอียดสูง 8 ล้านพิกเซล
- ถ่ายวิดีโอคุณภาพระดับ HD ความคมชัด 1080p, 720p และ 640x480 ด้วยอัตราแสดงผล 30 (1080p), 60 (720p และ 640x480) และ 90 (640x480) เฟรมต่อวินาที
- เซ็นเซอร์รับแสงจาก Sony IMX219PQ CMOS image sensor
- ความละเอียดสูงสุดที่สนับสนุน 3280 x 2464
- อัตราเฟรมสูงสุดในการจับภาพ 30 เฟรมต่อวินาที
- อุณหภูมิในการทำงานสูงสุด +60oC
- อุณหภูมิในการทำงานต่ำสุด -20oC
- ขนาด 23.86 x 25 x 9 มม.
- น้ำหนักเพียง 3 กรัม
- ต่อกับบอร์ด Raspberry Pi ด้วยบัส CSI (Common System Interface) ซึ่งเป็นการเชื่อมต่อแบบ point-to-point บัสนี้พัฒนาโดย Intel ออกแบบมาเพื่อการรับส่งข้อมูลความเร็วสูง 12 ถึง 16 GB/s ด้วยการใช้เทคนิค low-voltage differential signaling
- ใช้กับบอร์ด Raspberry Pi ที่ติดตั้งอิมเมจเวอร์ชันล่าสุด
- สายแพ 15 จุดต่อ ยาว 15CM.

3.2 การออกแบบ Application



รูป 3.1 Use case ของระบบ

โดย Customer จะเข้าใช้งานโปรแกรมในส่วน Customer เมื่อนำสินค้าลงในช่องวางสินค้าแล้ว Customer สามารถที่จะดูรายการสินค้ากับยอดเงินที่ต้องการชำระได้และเมื่อดำเนินรายการต่อลูกค้าจะสามารถเห็น QR Code เพื่อใช้ iBanking แสแกน QR Code ได้

ในส่วนของ Admin จะเข้าใช้งานโปรแกรมในส่วน Admin โดยจะสามารถตรวจสอบสินค้าในคลังเพิ่มสินค้า ลดสินค้า แก้ไขราคาขายต่างๆได้ใน Store menu และสามารถดูค่าสถิติกำไรยอดขายทั้งหมดได้ใน Stat menu

ตาราง 3.2 Use case ดูรายการสินค้า

ID	Use case
Title	ดูรายการสินค้า
Description	เครื่องทำการแสดงรายการสินค้าที่ตรวจพบ
Actor(s)	Customer
Main Flow	เป็นส่วนที่ทำให้Customer เช็คว่าสินค้าที่ต้องชำระนั้นถูกต้องหรือไม่
Exceptional Flow	เมื่อกดยกเลิกหรือไม่กดยืนยันภายในเวลา15วินาทีจะกลับสู่หน้า HOME

ตาราง 3.3 Use case สแกน QR CODE เพื่อชำระยอดเงิน

ID	Use case
Title	สแกน QR CODE เพื่อชำระยอดเงิน
Description	ผู้ใช้งานสามารถชำระเงินด้วย QR CODE ที่เครื่องสร้างขึ้น
Actor(s)	Customer
Main Flow	เครื่องจะทำการ Generate QR CODE เพื่อให้ Customer ชำระเงิน
Exceptional Flow	เมื่อกดยกเลิกหรือไม่กดยืนยันภายในเวลา60วินาทีจะกลับสู่หน้า HOME

ตาราง 3.4 Use case ตรวจสอบยอดเงินที่ได้รับ

ID	Use case
Title	ตรวจสอบยอดเงินที่ได้รับ
Description	ผู้ใช้งานสามารถตรวจสอบยอดเงินที่ได้รับ
Actor(s)	Admin
Main Flow	สามารถเข้าไปตรวจสอบรายการที่ทำสำเร็จในแอปพลิเคชันAdmin
Exceptional Flow	

ตาราง 3.5 Use case จัดการฐานข้อมูล

ID	Use case
Title	จัดการฐานข้อมูล
Description	ผู้ใช้งานสามารถตรวจสอบจัดการฐานข้อมูล
Actor(s)	Admin
Main Flow	Admin สามารถเพิ่มสินค้าหรือนำสินค้าออกจากคลังได้
Exceptional Flow	

ตาราง 3.6 Use case ปรับเปลี่ยนรายละเอียดสินค้า

ID	Use case
Title	ปรับเปลี่ยนรายละเอียดสินค้า
Description	ผู้ใช้งานสามารถปรับเปลี่ยนข้อมูลต่าง ๆ ของสินค้า
Actor(s)	Admin
Main Flow	Admin สามารถเข้าไปแก้ไขรายละเอียดราคาสินค้าได้ เช่น ราคาขาย และราคาต้นทุน
Exceptional Flow	

ตาราง 3.7 Use case เพิ่มสินค้า

ID	Use case
Title	เพิ่มสินค้า
Description	ผู้ใช้งานสามารถเข้าไปแก้ไขสินค้าที่จะแสดงเพิ่ม
Actor(s)	Admin
Main Flow	Admin สามารถเข้าไปแก้ไขสินค้าที่จะแสดงเพิ่มได้แต่สินค้านั้นต้องผ่านการเทรนมาก่อน
Exceptional Flow	

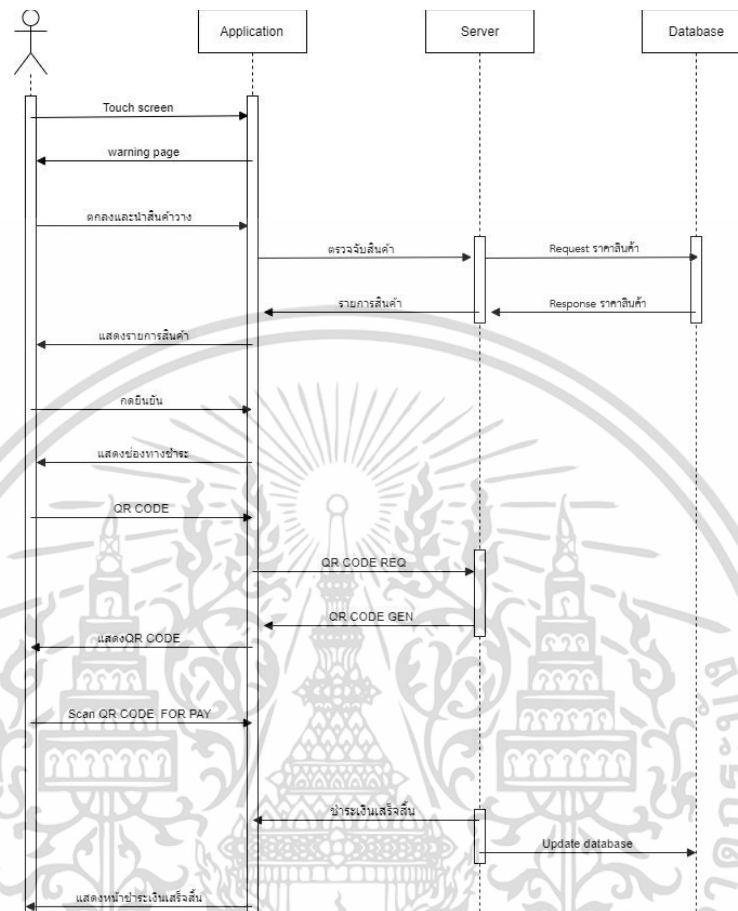
ตาราง 3.8 Use case ลบสินค้า

ID	Use case
Title	ลบสินค้า
Description	ผู้ใช้งานสามารถเข้าไปลบสินค้านั้น ๆ ออกจากรายการสินค้า
Actor(s)	Admin
Main Flow	Admin สามารถเข้าไปแก้ไขให้สินค้าชนิดนั้น ไม่สามารถคิดเงินได้
Exceptional Flow	

ตาราง 3.9 Use case คู่มือประวัติการซื้อของสินค้า

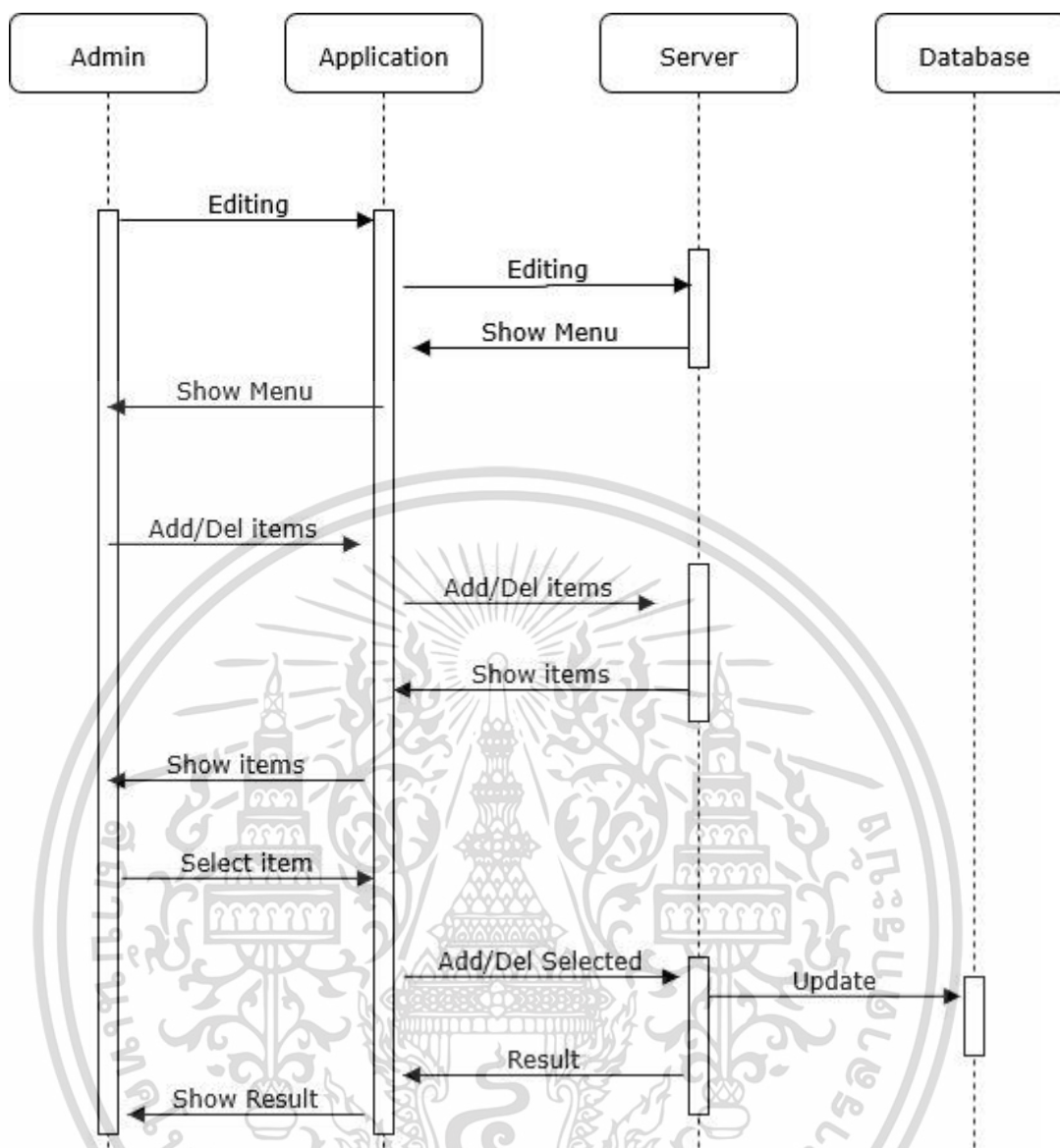
ID	Use case
Title	คู่มือประวัติการซื้อของสินค้า
Description	ผู้ใช้งานสามารถดูประวัติการซื้อของสินค้าได้
Actor(s)	Admin
Main Flow	Admin สามารถเข้าไปตรวจสอบสถิติต่าง ๆ ของแต่ละช่วงเวลา ว่าเดือนไหนสินค้าตัวไหนมียอดขายดี ช่วงเวลาไหนมีกำไรหรือขาดทุน
Exceptional Flow	

3.3 Sequence Diagram



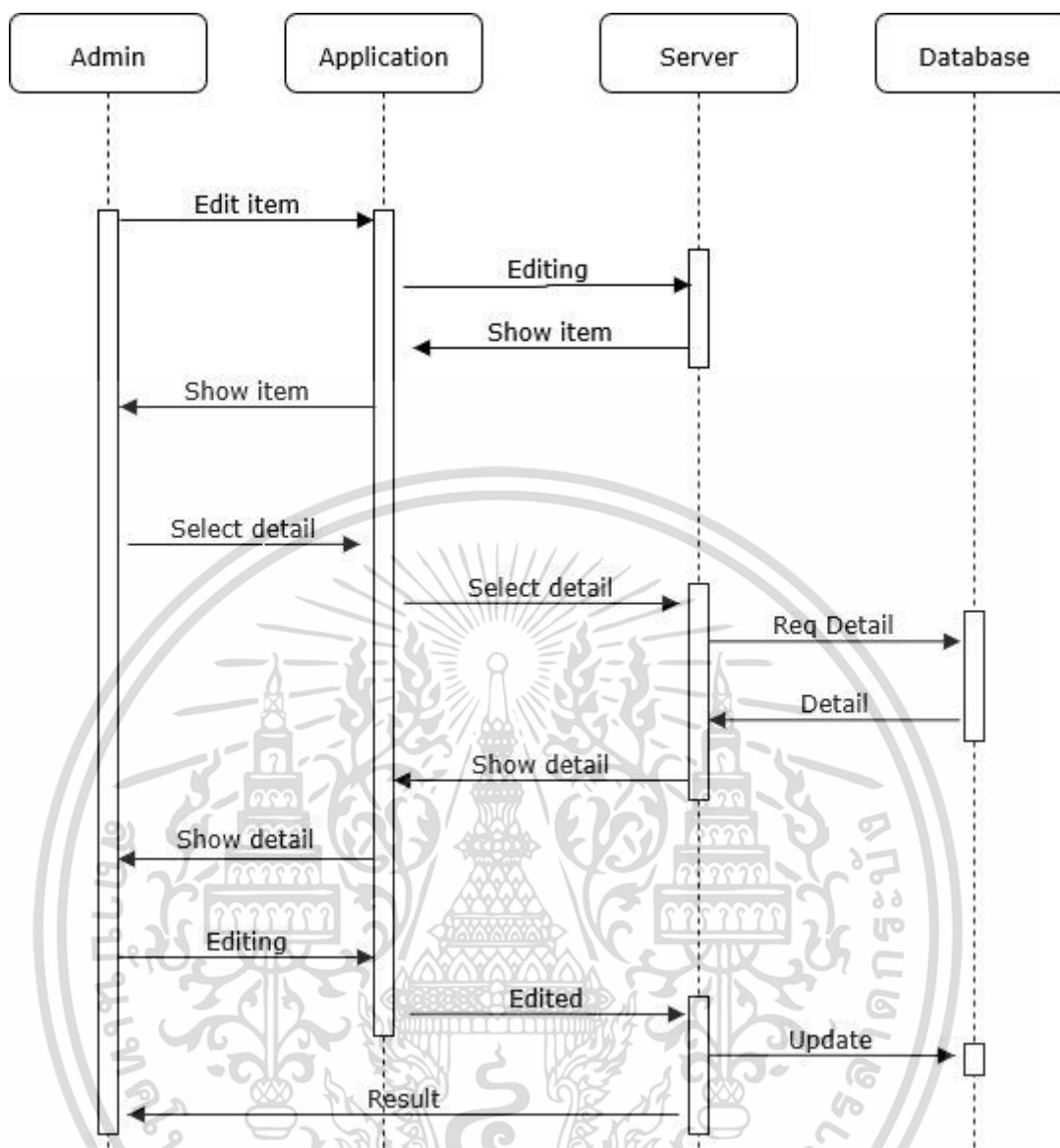
รูป 3.2 ลำดับการซื้อขายของ Customer

การซื้อขายของลูกค้าจะเริ่มต้นจากการสัมผัสหน้าจอของอุปกรณ์จากนั้นอุปกรณ์จะแสดงข้อความแจ้งเตือนขึ้นตอนการใช้งานและข้อความระวังให้ผู้ใช้ทราบผู้ใช้ต้องนำสินค้าที่ต้องการชำระเงินมาวางไว้ตามข้อกำหนดและกดยืนยันอุปกรณ์จะแสดงช่องทางการชำระเงินให้ผู้ใช้ทราบและหลังจากนั้นระบบจะส่ง QR code ให้อุปกรณ์และอุปกรณ์จะแสดง QR code ขึ้นมาให้ผู้ใช้ Scan หลังจากนั้นเมื่อผู้ใช้ดำเนินการต่อจะ Update รายการไปยัง Database



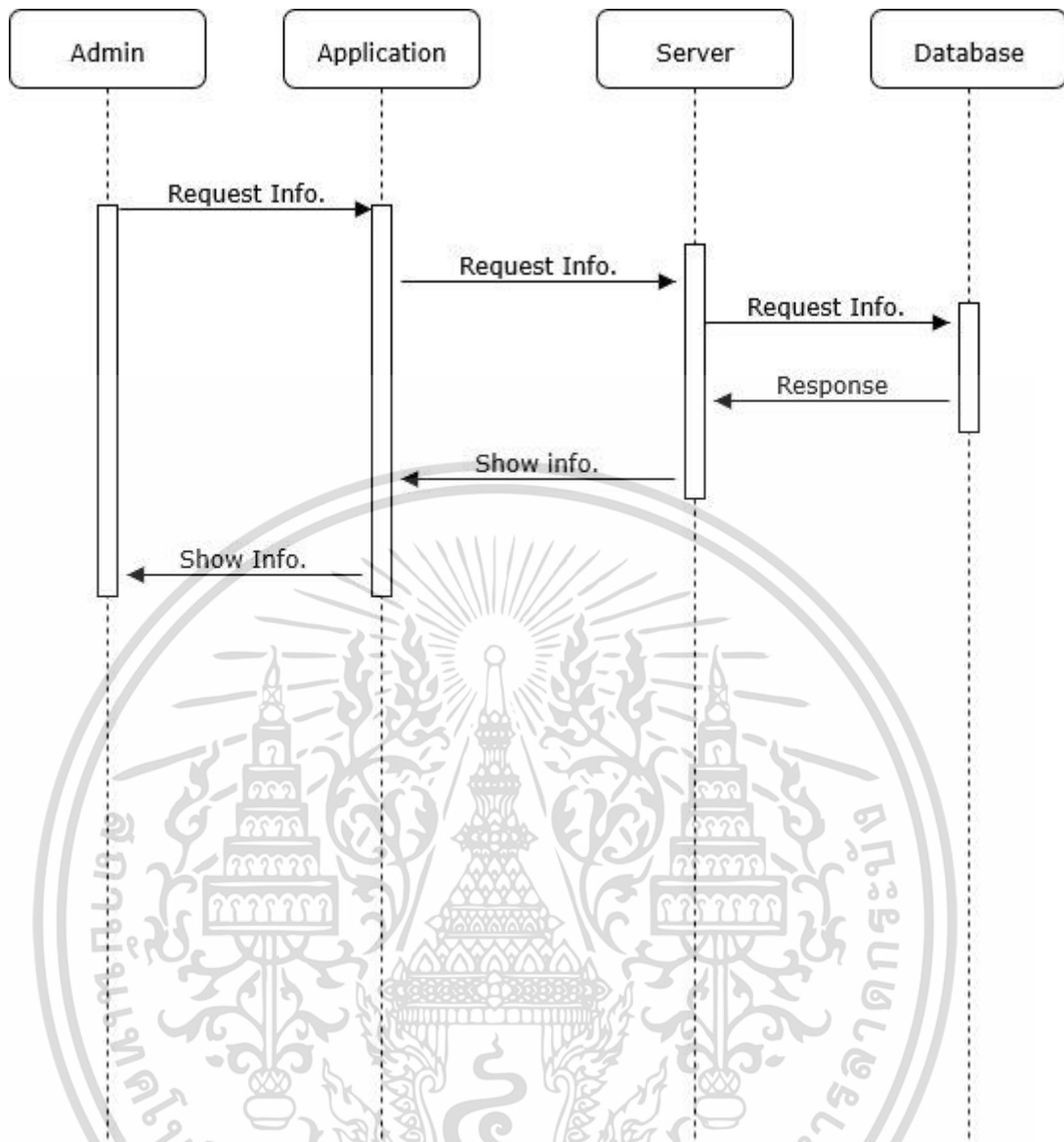
รูป 3.3 ลำดับการเพิ่ม/ลบสินค้า

เมื่อ Admin ต้องการแก้ไขเพิ่มหรือลบสินค้าออกจากระบบสามารถทำได้โดยการเลือกตัวเลือกการแก้ไขรับแต่งบนอุปกรณ์และหลังจากนั้นอุปกรณ์จะส่งคำร้องให้เซิร์ฟเวอร์เพื่อแสดงรายการสินค้าให้ Admin เพิ่มหรือลบในระบบเมื่อทำการเสร็จจะอัปเดตความเปลี่ยนแปลงในฐานข้อมูลและแจ้งผลการเปลี่ยนแปลงบนหน้าอุปกรณ์



รูป 3.4 ลำดับการแก้ไขข้อมูลสินค้าในฐานข้อมูล

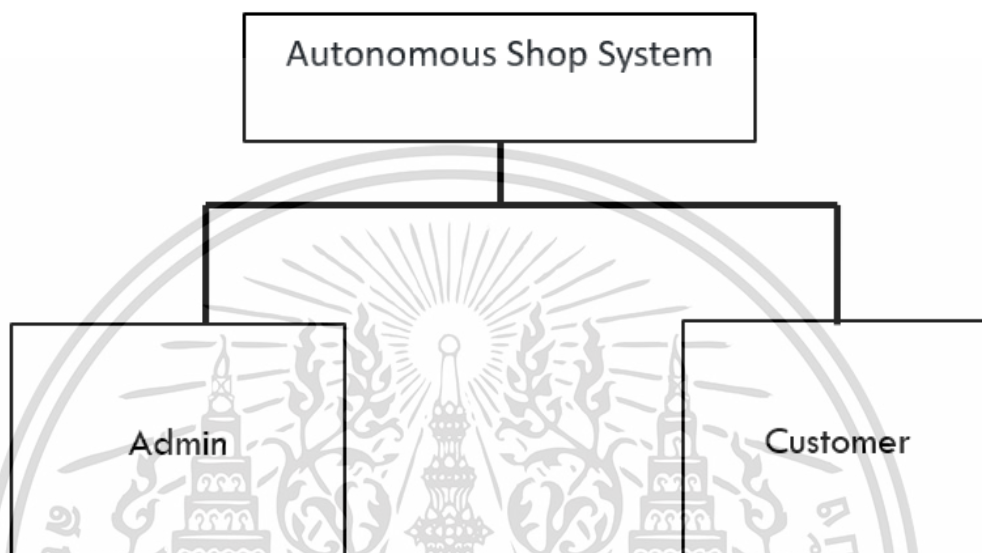
Admin สามารถแก้ไขข้อมูลสินค้าที่อยู่ในระบบได้ด้วยหน้าต่างแก้ไขสินค้าบนหน้าจออุปกรณ์ อุปกรณ์จะแสดงรายการสินค้าในระบบให้ผู้ใช้ได้เลือกที่จะแก้ไขหลังจากนั้นอุปกรณ์จะเรียกขอข้อมูลจากฐานข้อมูลและแสดงให้ผู้ใช้ได้แก้ไขข้อมูลและจะอัปเดตความเปลี่ยนแปลงไปยังฐานข้อมูลหลังจากนั้นจะส่งผลลัพธ์ออกทางหน้าจออุปกรณ์



รูป 3.5 ลำดับการแสดงผลข้อมูลสถิติการซื้อขาย

Admin สามารถเรียกดูข้อมูลสถิติการซื้อขายจากแอปพลิเคชัน Admin โดยจะติดต่อฐานข้อมูล และฐานข้อมูลจะส่งข้อมูลสถิติมาแสดงบนแอปพลิเคชันตามลำดับ

3.4 Modules Design



รูป 3.6 โครงสร้างของโปรแกรม

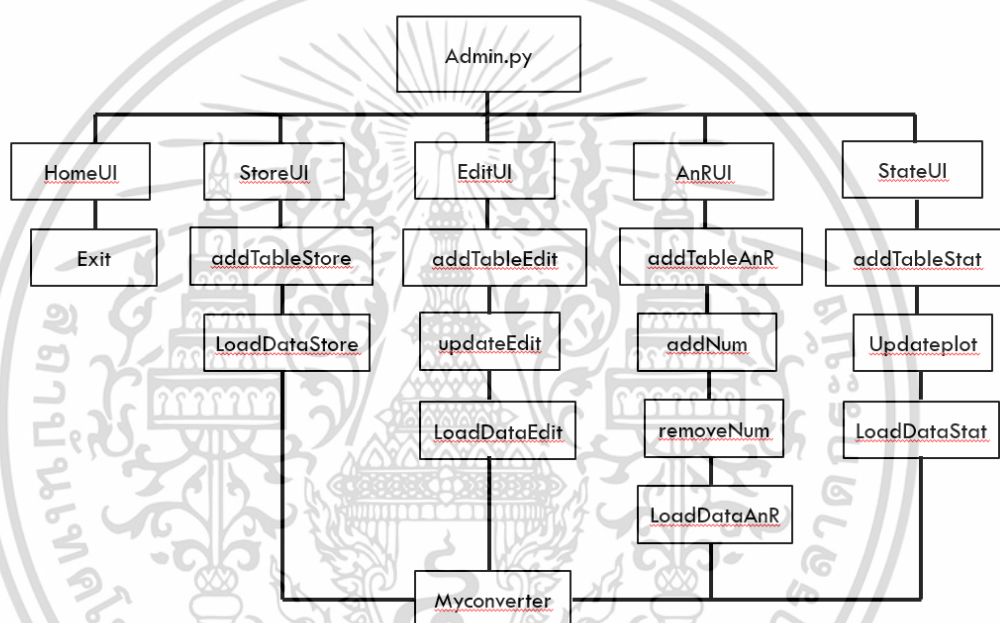
โดยโปรแกรม Autonomous Shop System จะแบ่งเป็น 2 ส่วน โดยมีส่วนโดยจะแบ่งเป็น 2 ส่วน โดยมีส่วน Admin และ ส่วน Customer

สำหรับโปรแกรมส่วน Admin นั้นมีไว้สำหรับดูยอดขาย ปรับราคาสินค้าในคลัง แก้ไขจำนวนสินค้าในคลัง

ดูสินค้าในคลัง ตรวจสอบค่าสถิติต่างๆ ซึ่งติดตั้งบน Windows สำหรับเครื่องของ Admin

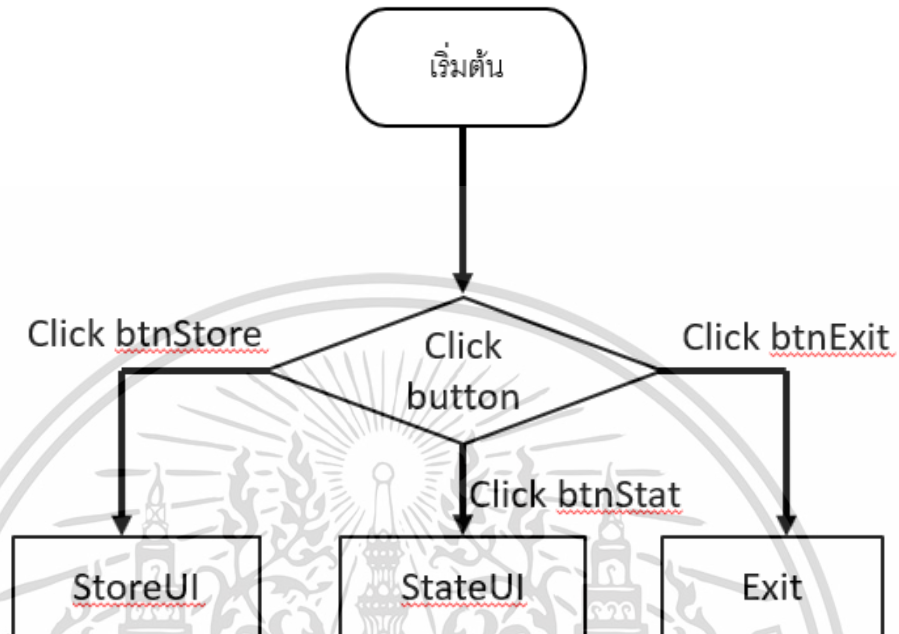
สำหรับโปรแกรมส่วน Customer นั้นมีไว้สำหรับชำระสินค้าอัตโนมัติสำหรับลูกค้าในร้านสะดวกซื้อซึ่งติดตั้งบน เครื่อง Nvidia Jetson Nano บนระบบปฏิบัติการ Linux ติดตั้งไว้ในตู้ชำระสินค้าอัตโนมัติ

3.4.1 Module Admin



รูป 3.7 Modules ต่างๆภายใน Admin.py

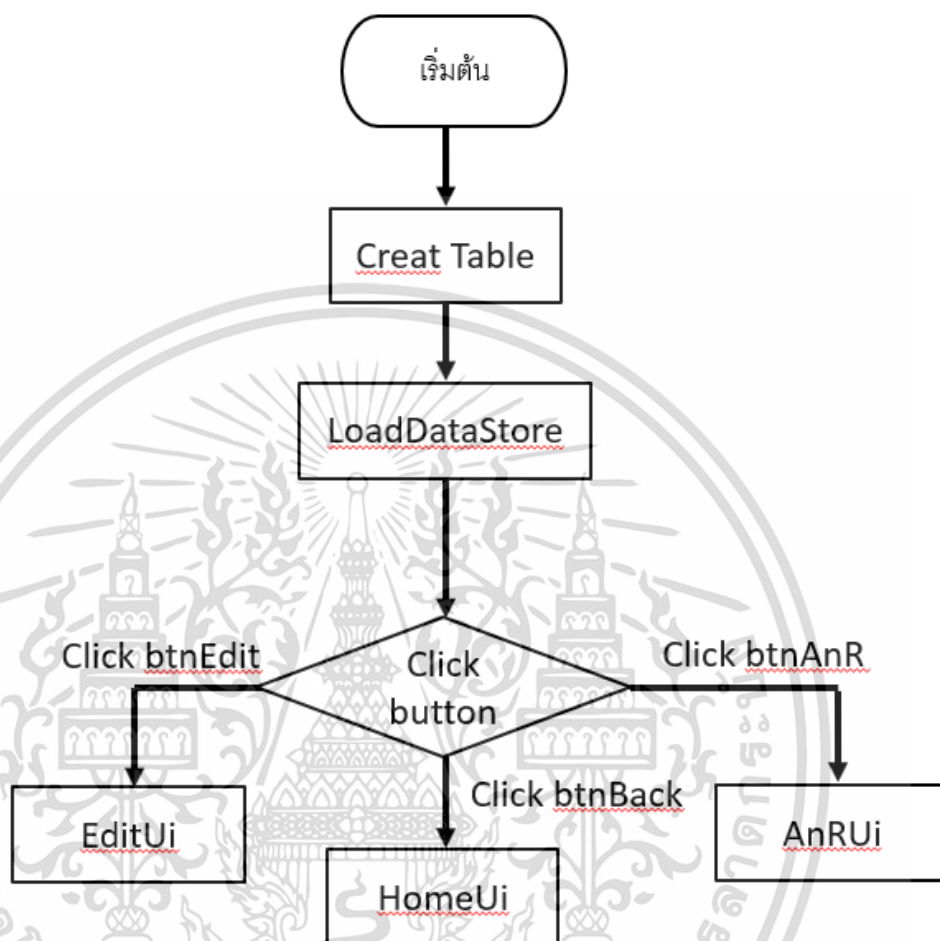
3.4.1.1 Module HomeUi



รูป 3.8 Modules ต่างๆภายใน Admin.py

Module HomeUi ทำหน้าที่เป็นหน้าเริ่มต้นของโปรแกรมโดยจะมีหน้าที่สำหรับ connect สู่หน้า StoreUi และหน้า StatUi และ Module exit เพื่อออกจากโปรแกรม

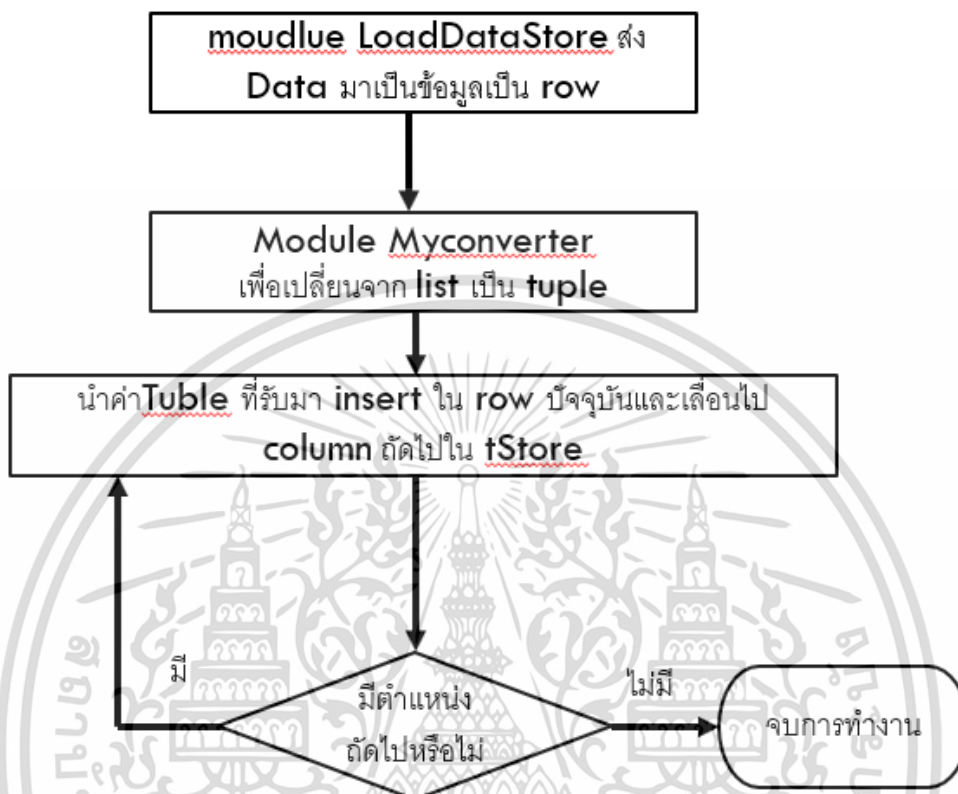
3.4.1.2 Module StoreUI



รูป 3.9 Flowchart StoreUI

Module StoreUi ทำหน้าที่สร้างตาราง (ID,Name,Cost,Sale,Store) เพื่อเรียกใช้งาน Module LoadDataStore เพื่อดึงข้อมูลแสดงลงในตารางและมีอีกหน้าที่คือเป็นเส้นทาง connect เข้าสู่หน้า EditUi เมื่อคลิกที่ปุ่ม btnEdit , เข้าสู่หน้า AnRUi เมื่อคลิกที่ปุ่ม btnAnR และ HomeUi เมื่อคลิกที่ปุ่ม btnBack

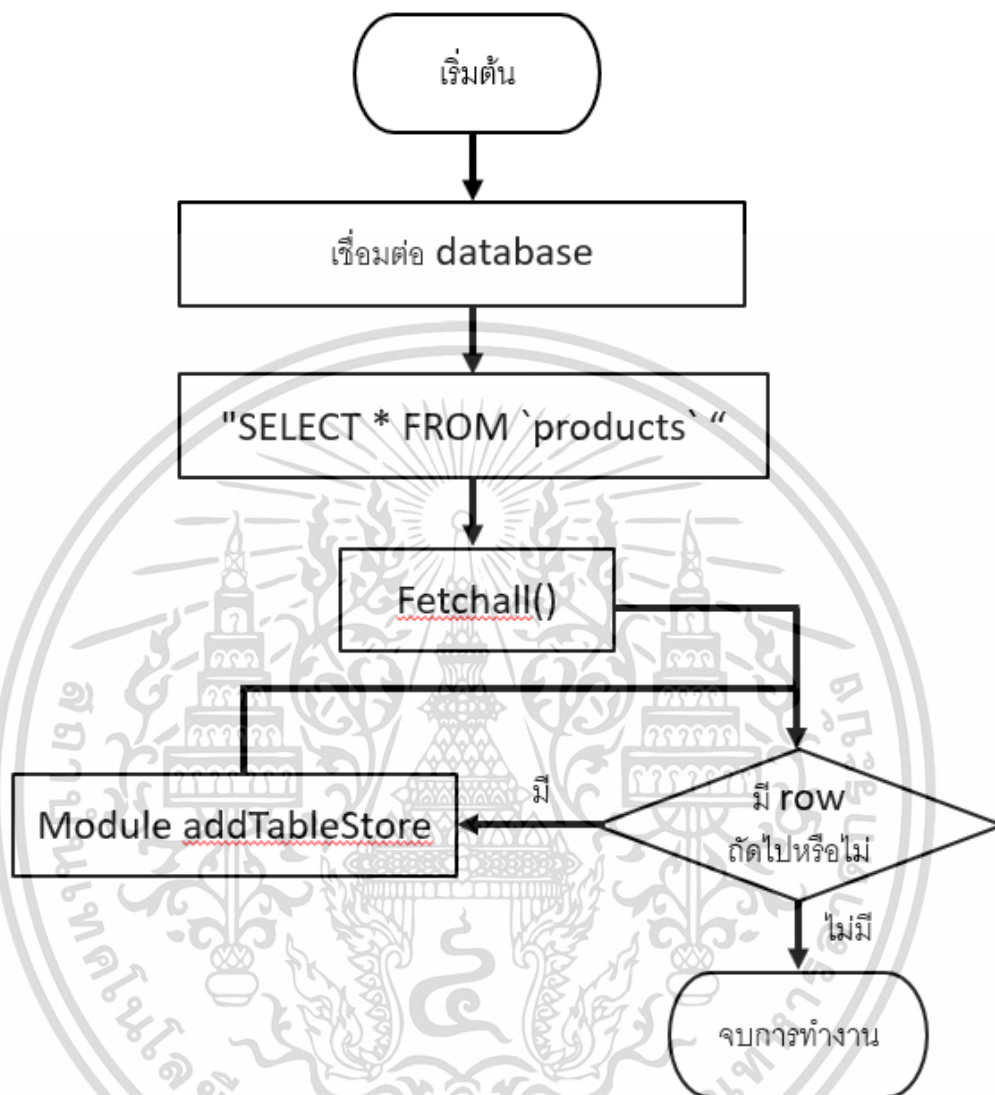
3.4.1.3 Module addTableStore



รูป 3.10 Flowchart addTableStore

Module addTableStore มีหน้าที่ในการรับค่าจาก Module LoadDataStore ที่ผ่านการเรียกใช้งาน Module Myconverter ส่ง tuple มา Insert ลงในตาราง tStore โดยมี input เป็น Data

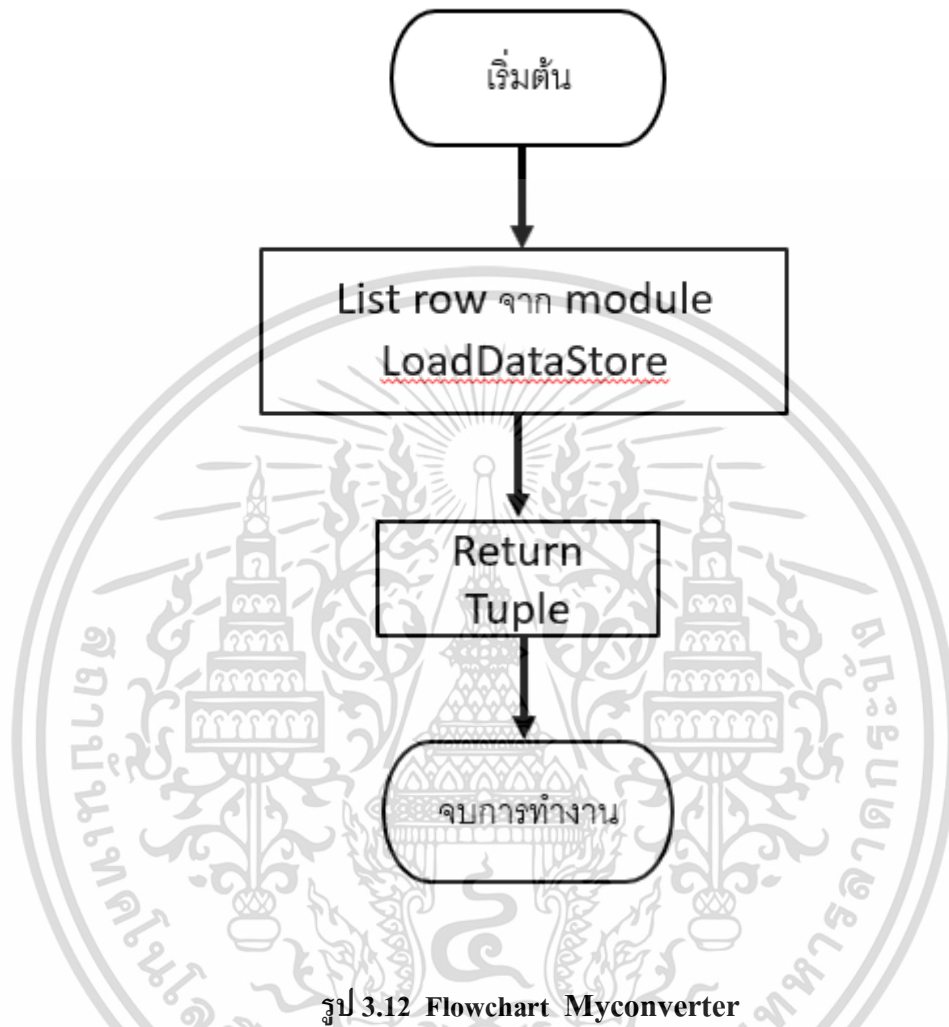
3.4.1.4 Module LoadDataStore



รูป 3.11 Flowchart LoadDataStore

Module LoadDataStore เชื่อมต่อกับ Database ด้วย pymysql ต่อมาใช้คำสั่ง Fetchall ของ Query "SELECT * FROM `products`" และเรียกใช้งาน Module addTableStore เพื่อ Insert data ลงในตาราง tStore

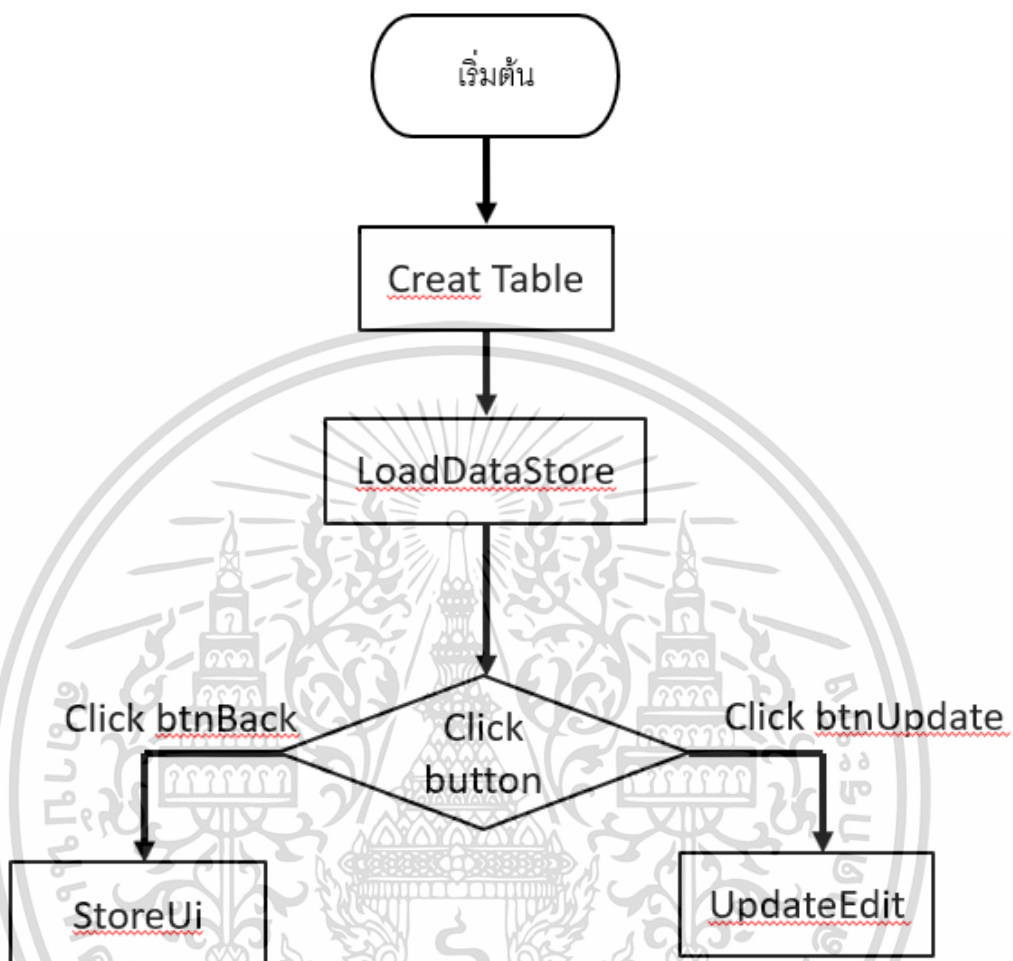
3.4.1.5 Module Myconverter



รูป 3.12 Flowchart Myconverter

Module Myconverter มีหน้าที่รับค่า row ที่เป็น list มาจาก Module LoadDataStore มา map เป็น tuple เพื่อความปลอดภัยของ Data จะไม่ทำให้เกิดข้อผิดพลาดอย่างเช่นถ้าเกิดมี input เป็น “os.system (rm -rf /)” เป็นต้น

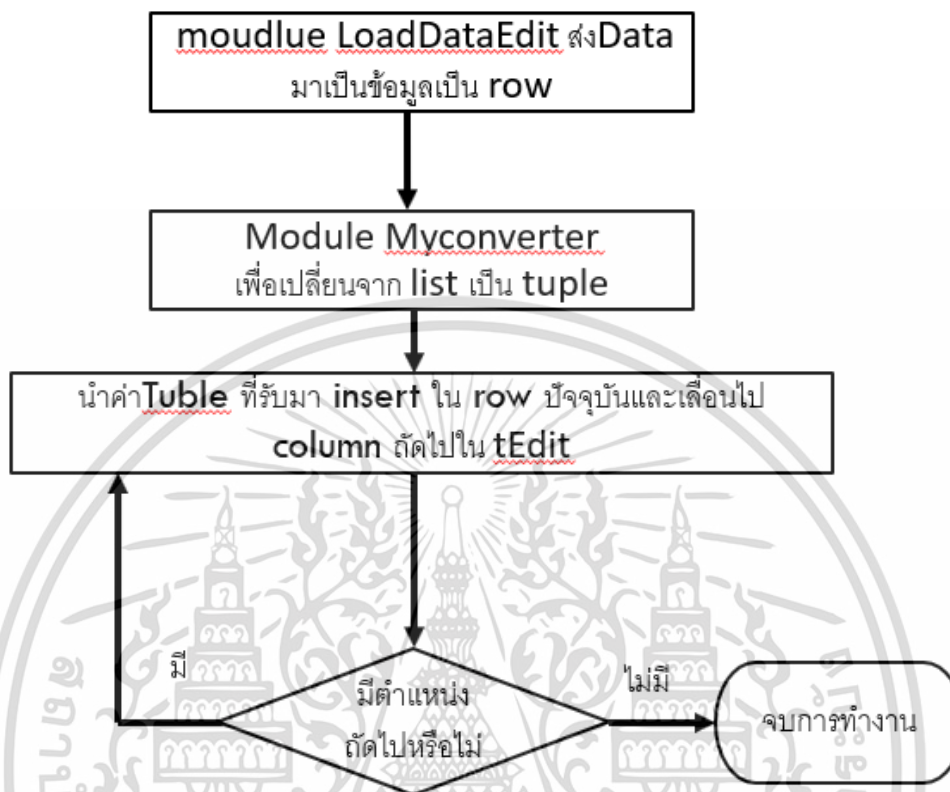
3.4.1.6 Module EditUi



รูป 3.13 Flowchart EditUi

Module EditUi ทำหน้าที่สร้างตาราง (Name, Cost, Sale) เพื่อเรียกใช้งาน Module LoadDataEdit เพื่อดึงข้อมูลแสดงลงในตารางและมีอีกหน้าที่คือเป็นเส้นทาง connect เข้าสู่หน้า StoreUi เมื่อคลิกที่ปุ่ม btnBack และทำการเรียก Module UpdateEdit เมื่อคลิกที่ btnUpdate

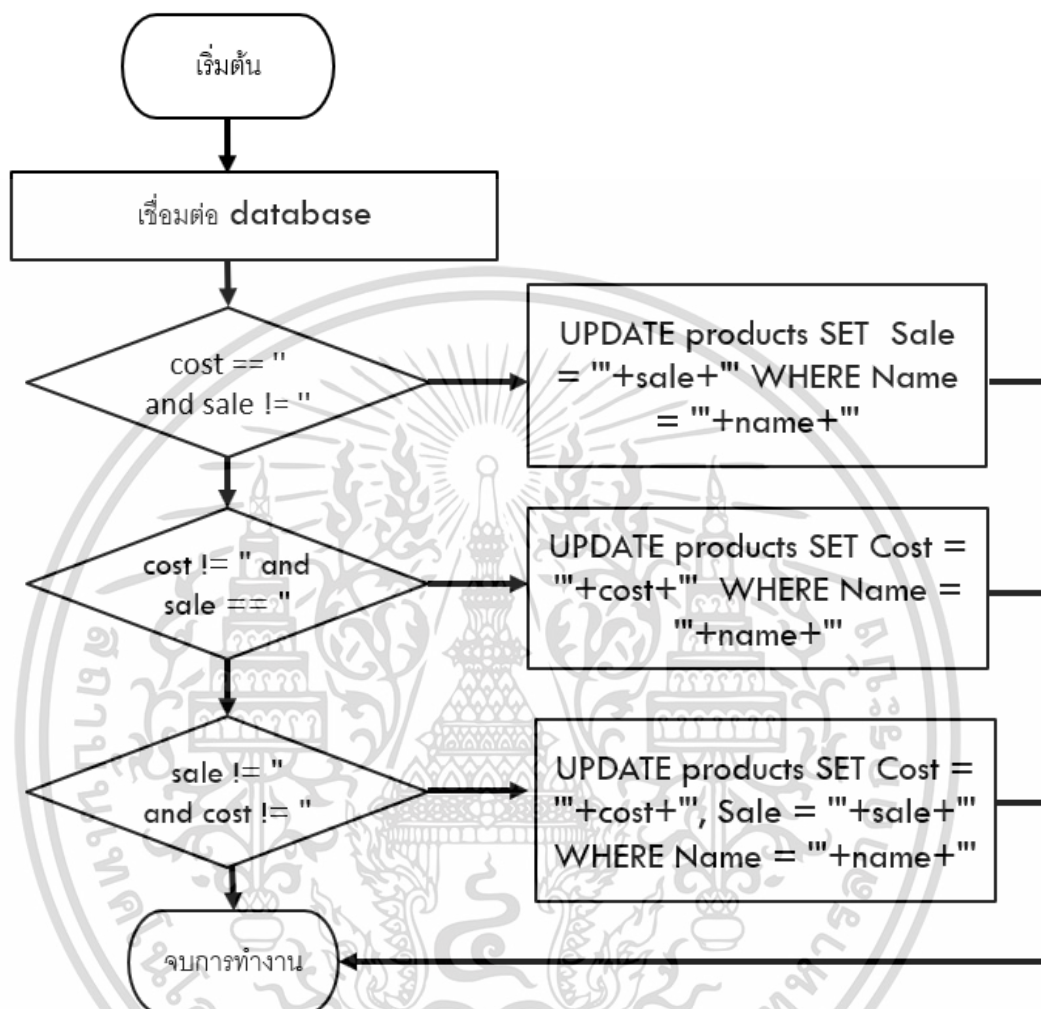
3.4.1.7 Module addTableEidt



รูป 3.14 Flowchart addTableEdit

Module addTableEidt มีหน้าที่ในการรับค่าจาก Module LoadDataEdit ที่ผ่านการเรียกใช้งาน Module Myconverter ส่ง tuple มา Insert ลงในตาราง tEdit โดยมี input เป็น Data

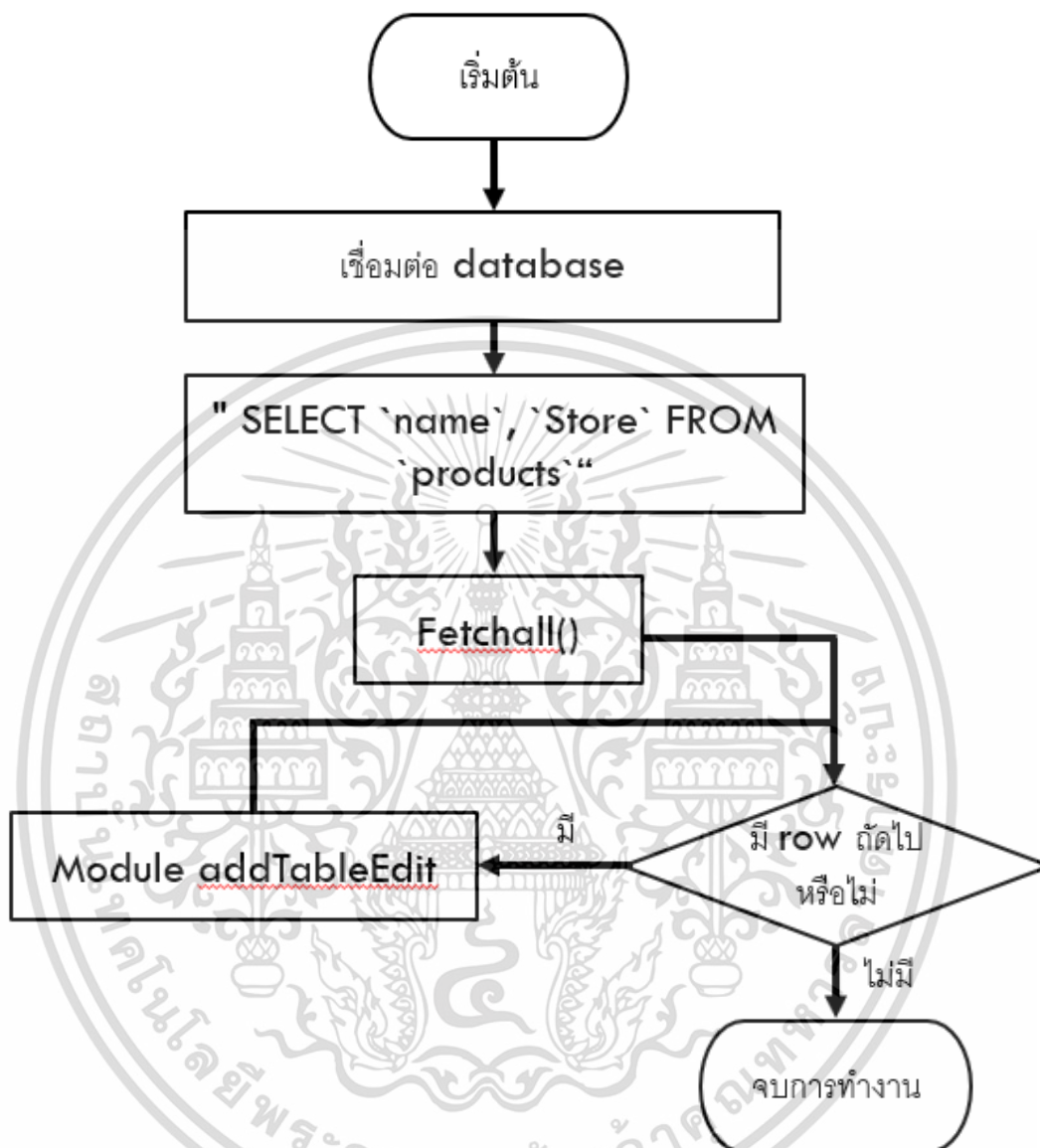
3.4.1.8 Module UpdateEdit



รูป 3.15 Flowchart UpdateEdit

Module UpdateEdit มีหน้าที่เมื่อเลือกname และ กรอกค่าลงในช่องที่ต้องการเปลี่ยนแปลงแล้วคลิกที่ปุ่ม btnUpdate จะทำการ Update ค่าต่างๆลงใน ฐานข้อมูล

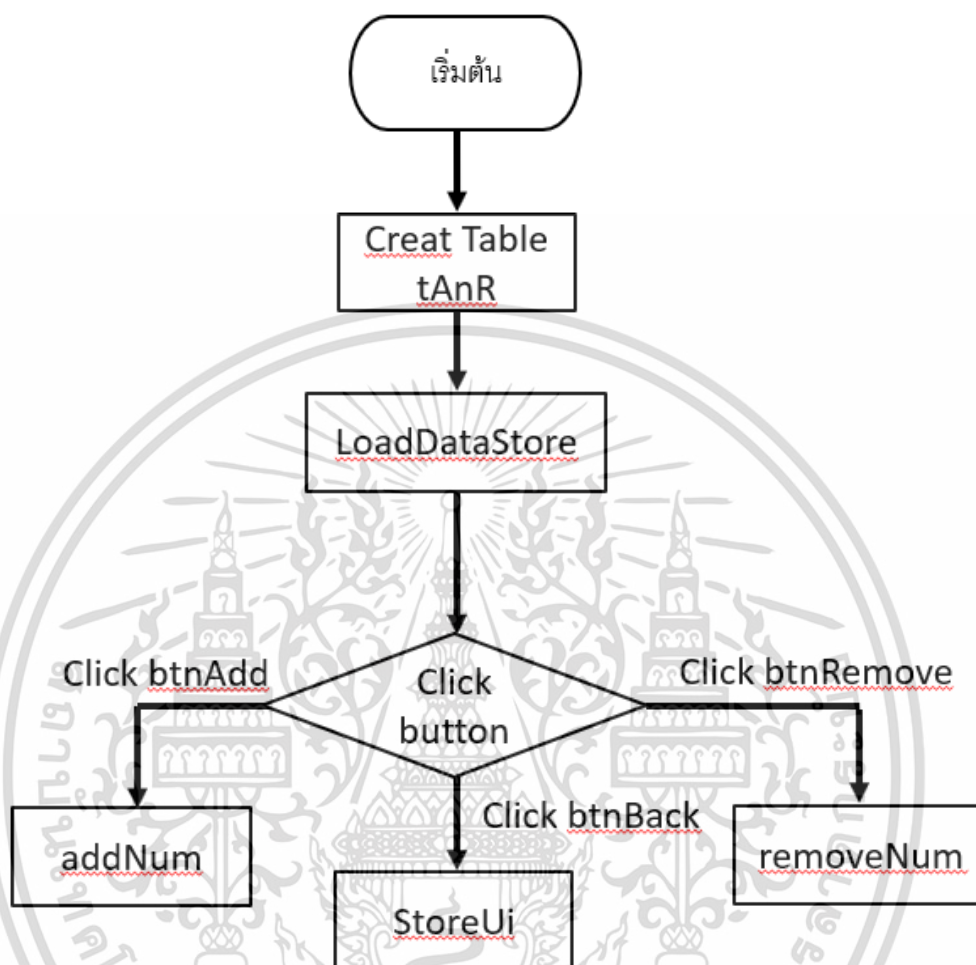
3.4.1.9 Module LoadDataEdit



รูป 3.16 Flowchart LoadDataEdit

Module LoadDataEdit เชื่อมต่อกับ Database ด้วย pymysql ต่อมาใช้คำสั่ง Fetchall ของ Query "SELECT `name`, `cost`, `sale` FROM `products` " และเรียกใช้งาน Module addTableEdit เพื่อ Insert data ลงในตาราง tEdit

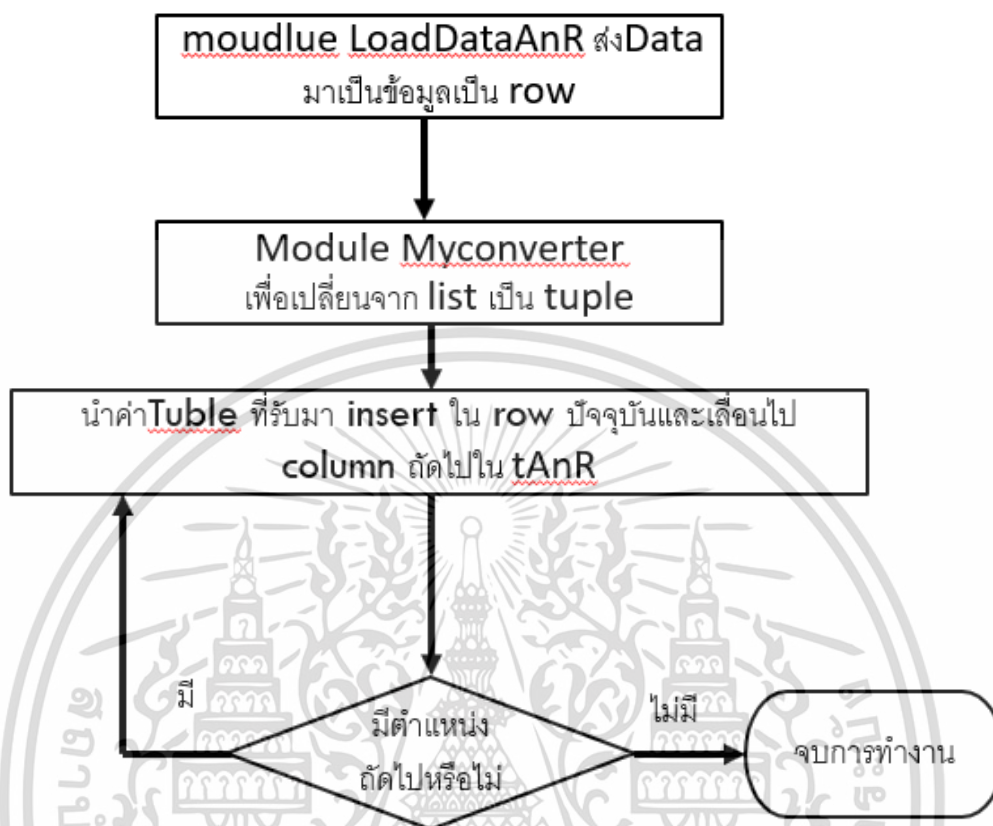
3.4.1.10 Module AnRUi



รูป 3.17 Flowchart AnRUi

Module AnRUi ทำหน้าที่สร้างตาราง (Name,Store) เพื่อเรียกใช้งาน Module LoadDataAnR เพื่อดึงข้อมูลแสดงลงในตารางและมีอีกหน้าที่คือเป็นเส้นทาง connect เข้าสู่หน้า StoreUi เมื่อคลิกที่ปุ่ม btnBack, ทำการเรียก Module addNum เมื่อคลิกที่ปุ่ม btnAdd และทำการเรียก Module removenum เมื่อคลิกที่ปุ่ม btnRemove

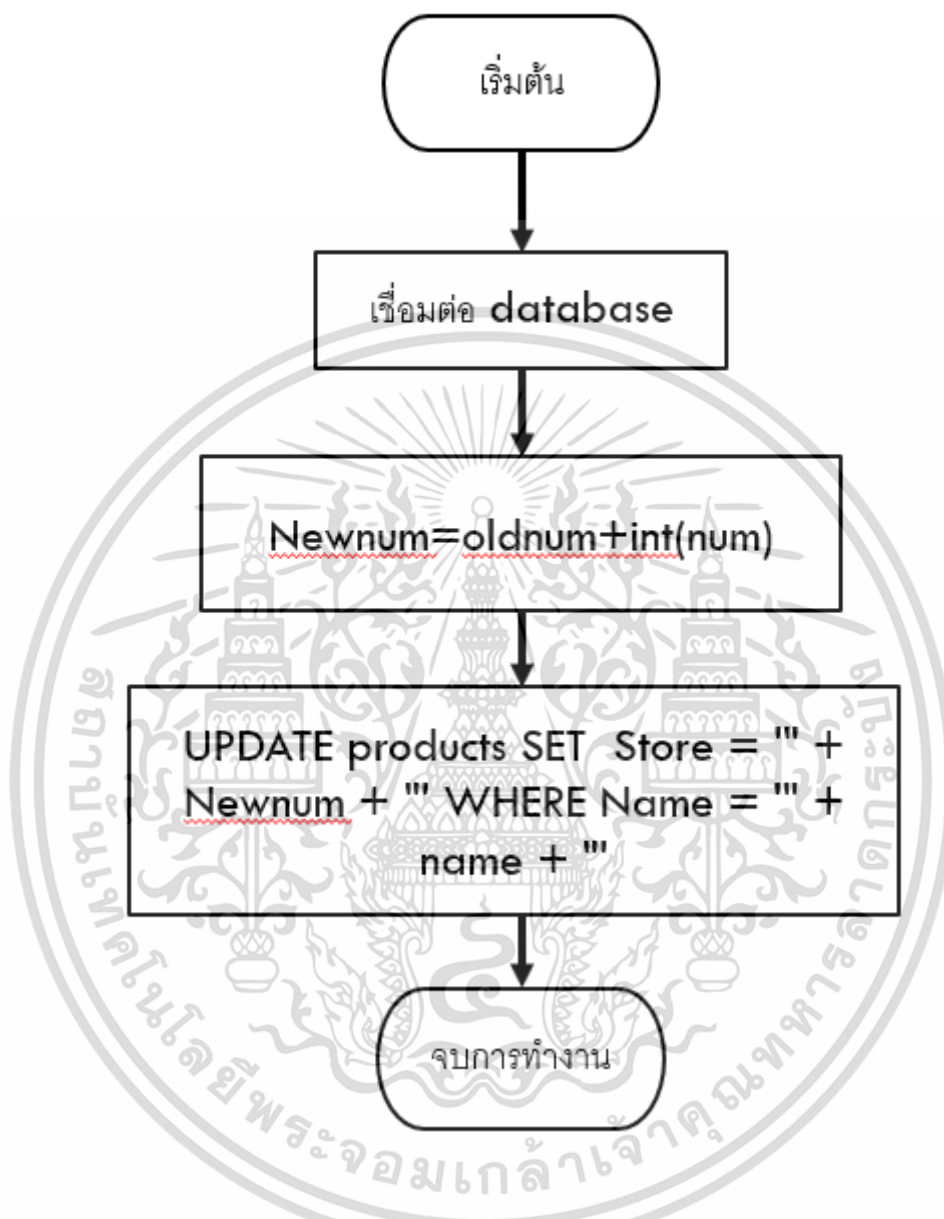
3.4.1.11 Module addTableAnR



รูป 3.18 Flowchart addTableAnR

Module addTableAnR มีหน้าที่ในการรับค่าจาก Module LoadDataAnR ที่ผ่านการเรียกใช้งาน Module Myconverter ส่ง tuple มา Insert ลงในตาราง tAnR โดยมี input เป็น Data

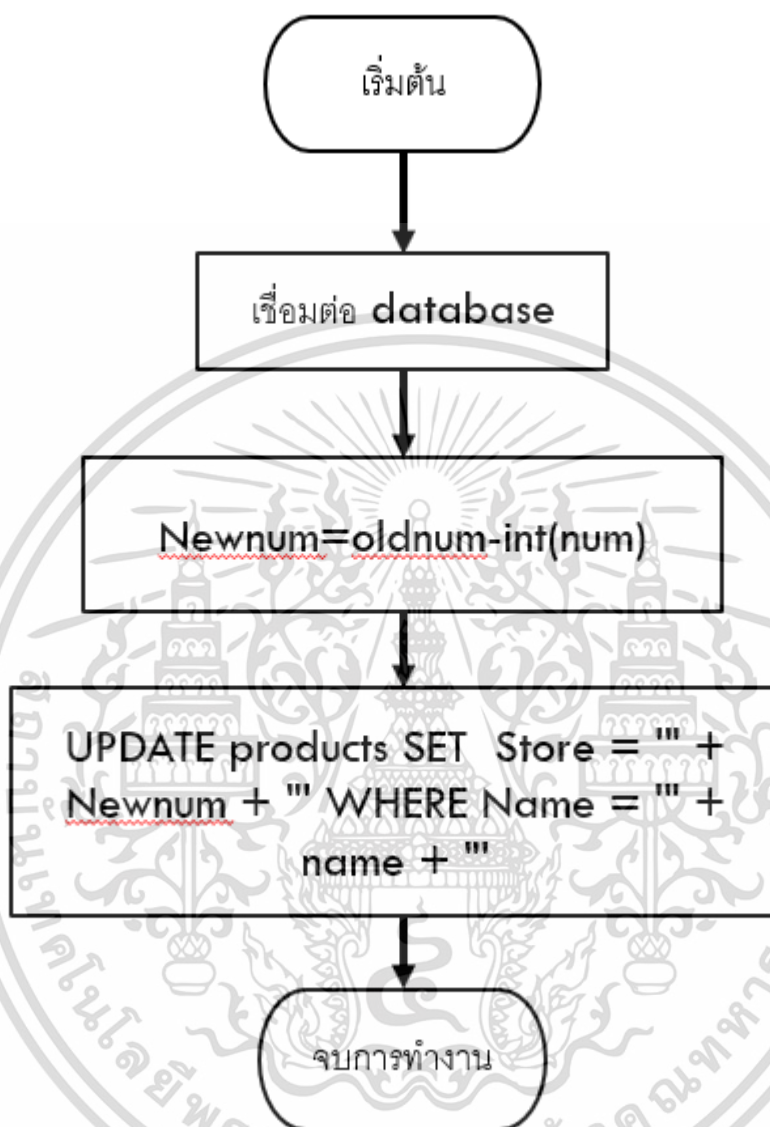
3.4.1.12 Module addNum



รูป 3.19 Flowchart addNum

Module addNum มีหน้าที่เมื่อเลือกname และ จำนวนสินค้าที่ต้องการเพิ่มแล้ว คลิกที่ปุ่ม btnAdd จะทำการ Update ค่าต่างๆลงใน ฐานข้อมูลโดยการทำการหาค่าเดิมและบวกกับจำนวนที่ต้องการจะเพิ่มแล้วเปลี่ยนแปลง

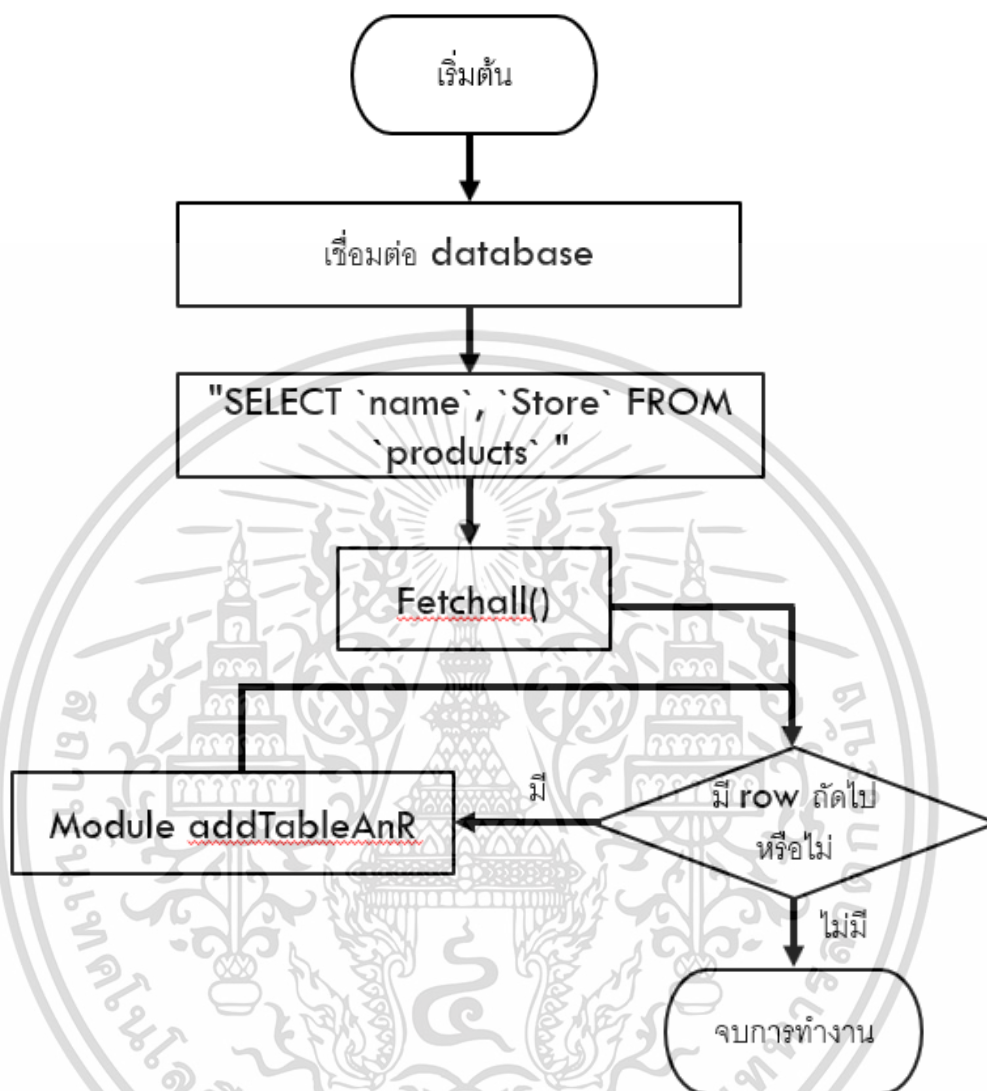
3.4.1.13 Module removeNum



รูป 3.20 Flowchart removeNum

Module removeNum มีหน้าที่เมื่อเลือก name และ จำนวนสินค้าที่ต้องการลดแล้ว คลิกที่ปุ่ม btnRemove จะทำการ Update ค่าต่างๆลงใน ฐานข้อมูลโดยการทำการหาค่าเดิมและลบกับจำนวนที่ต้องการจะลดแล้วเปลี่ยนแปลง

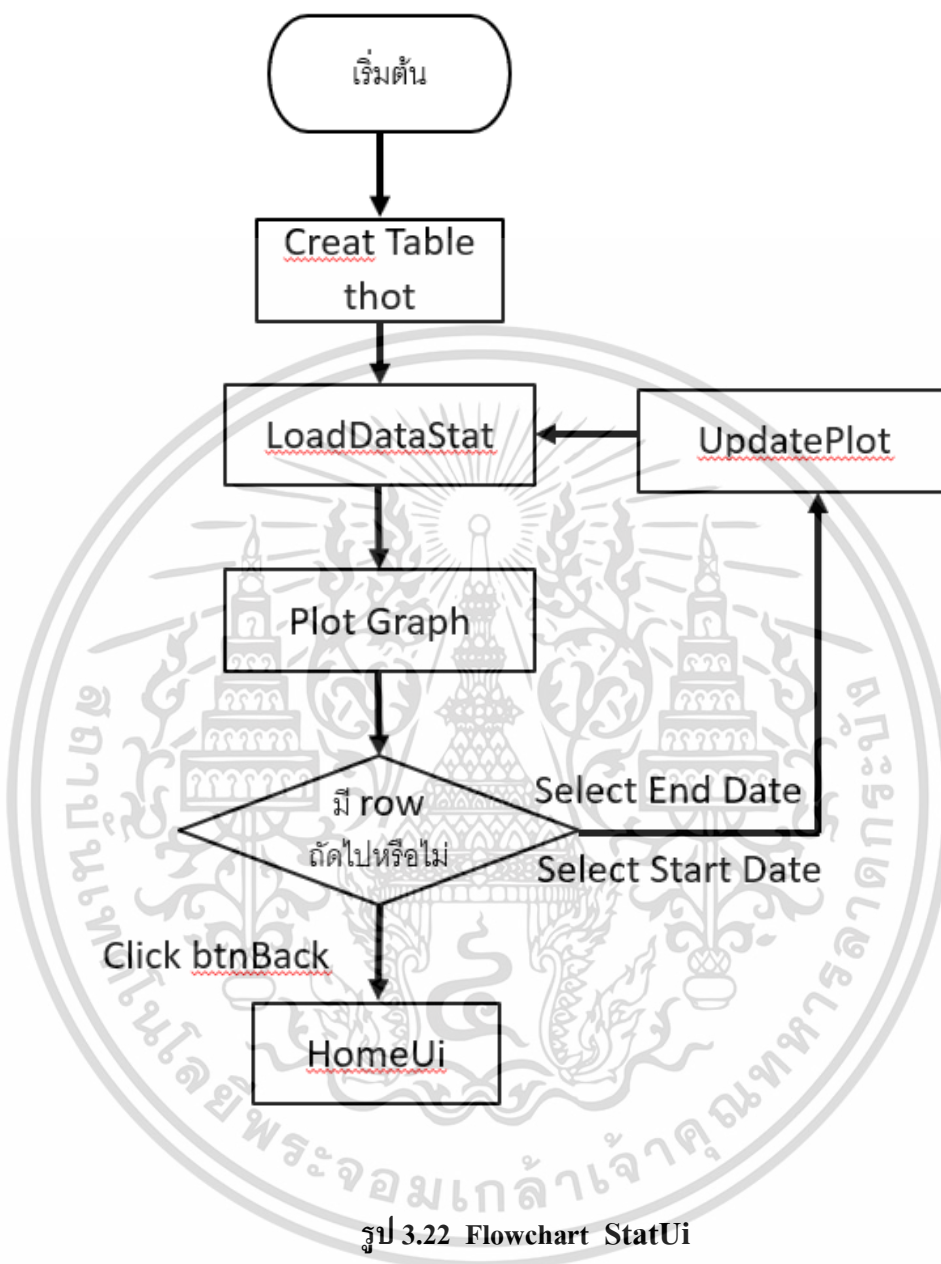
3.4.1.14 Module LoadDataAnR



รูป 3.21 Flowchart LoadDataAnR

Module LoadDataAnR เชื่อมต่อกับ Database ด้วย pymysql ต่อมาใช้คำสั่ง Fetchall ของ Query "SELECT `name`, `Store` FROM `products` " และเรียกใช้งาน Module addTableAnR เพื่อ Insert data ลงในตาราง tAnR

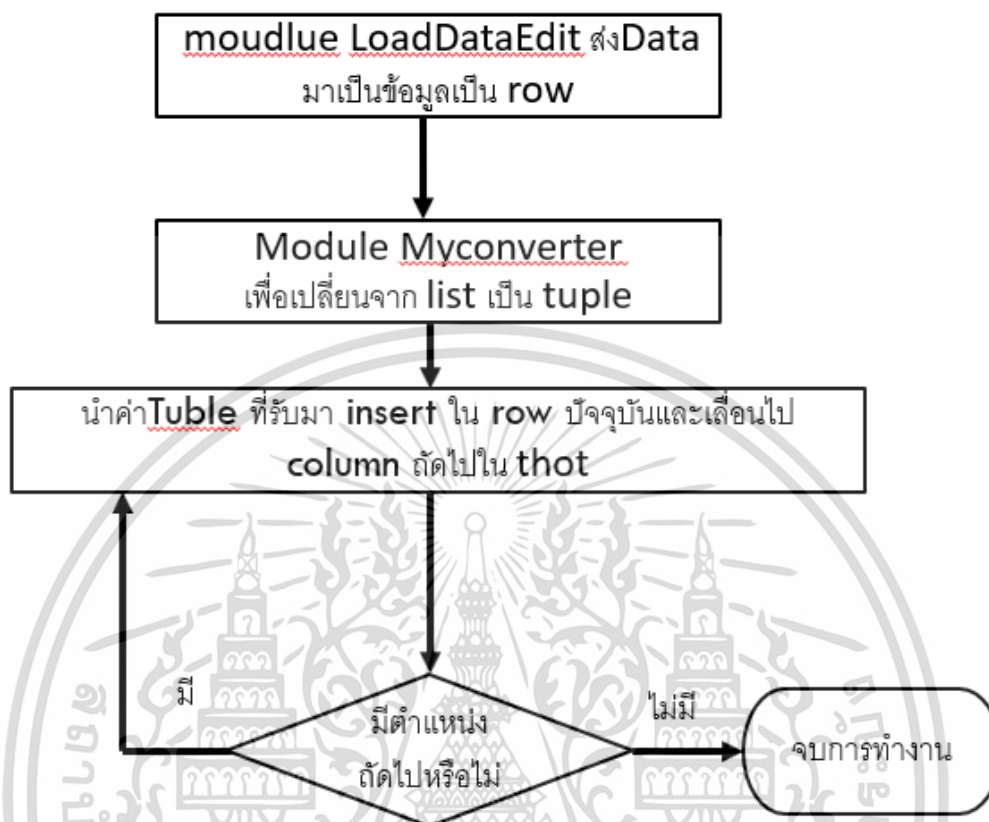
3.4.1.15 Module StatUi



รูป 3.22 Flowchart StatUi

Module StatUi ทำหน้าที่สร้างตาราง (Name,pices) เพื่อเรียกใช้งาน Module LoadDataStat เพื่อดึงข้อมูลแสดงลงในตาราง แสดงกราฟที่ polt มาจาก LoadDataStat แสดงค่า profit,total มุมขวามบน และมีหน้าที่คือเป็นเส้นทาง connect สู่หน้า HomeUi เมื่อคลิกที่ปุ่ม btnBack และเมื่อเปลี่ยนแปลงวันในปฏิทินจะทำการเรียก ModuleUpdatePlot เพื่อลบกราฟและทำการPlot กราฟขึ้นมาใหม่

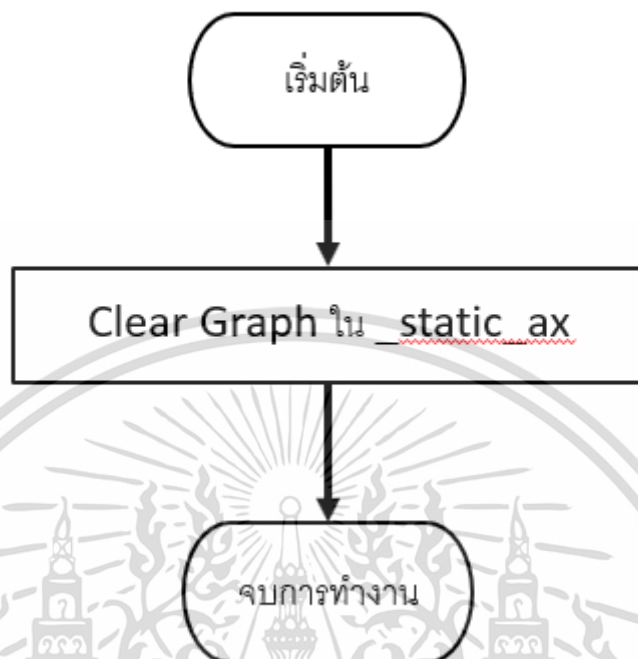
3.4.1.16 Module addTableStat



รูป 3.23 Flowchart addTableStat

Module addTableStat มีหน้าที่ในการรับค่าจาก Module LoadDataStat ที่ผ่านการเรียกใช้งาน Module Myconverter ส่ง tuple มา Insert ลงในตาราง thot โดยมี input เป็น Data

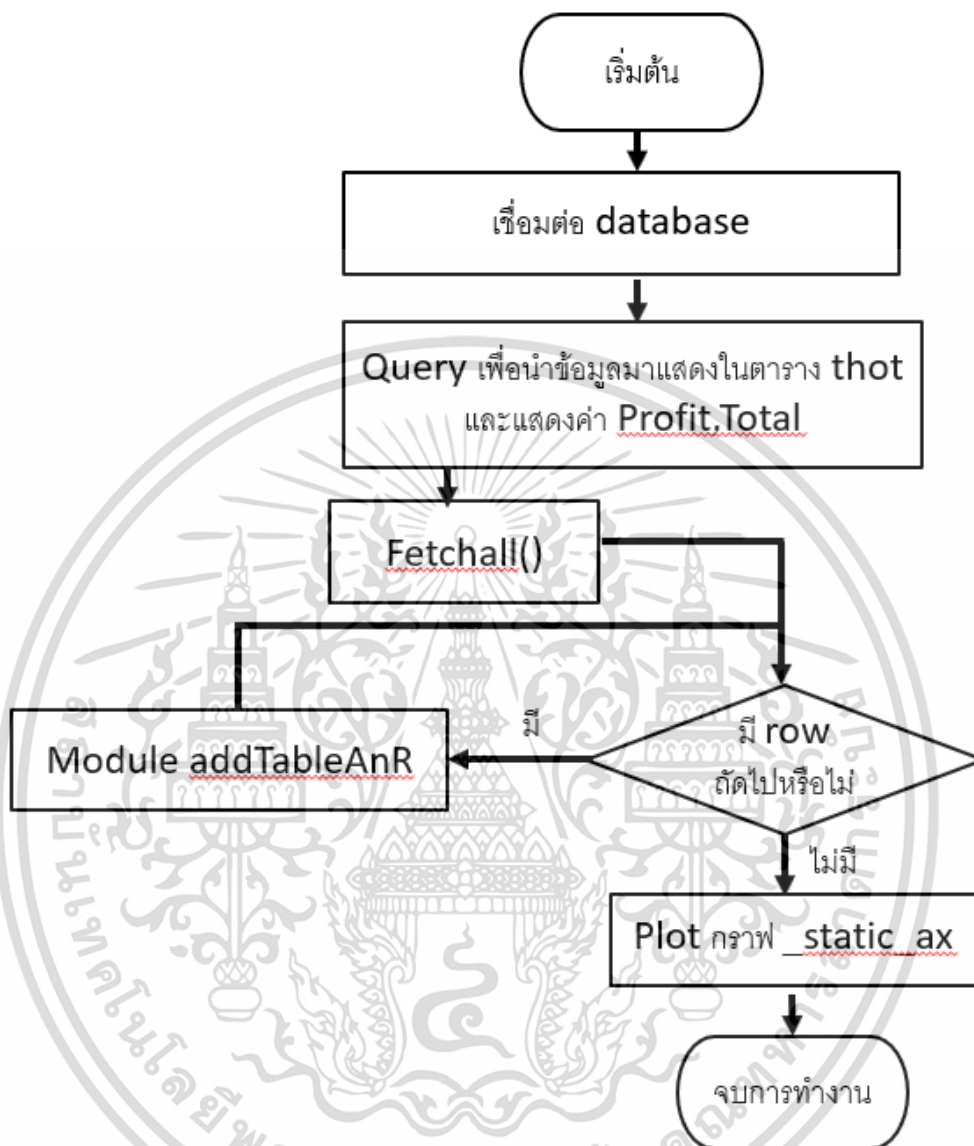
3.4.1.17 Module updateplot



รูป 3.24 Flowchart updateplot

Module updateplot มีหน้าที่ลบกราฟที่อยู่ใน _static_ax

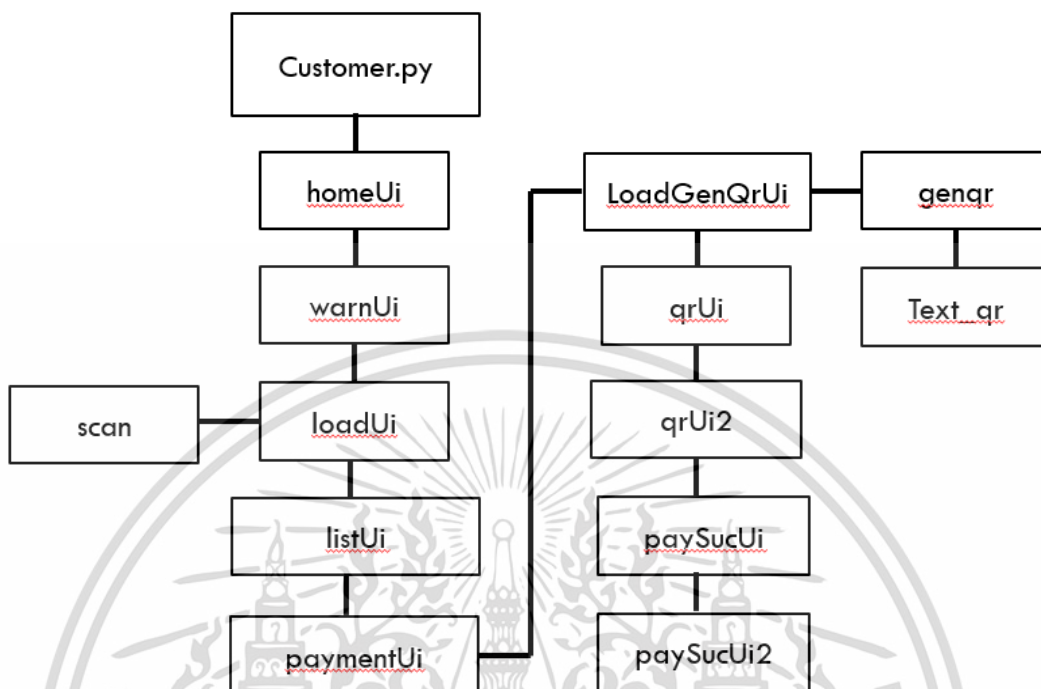
3.4.1.18 Module LoadDataStat



รูป 3.25 Flowchart LoadDataStat

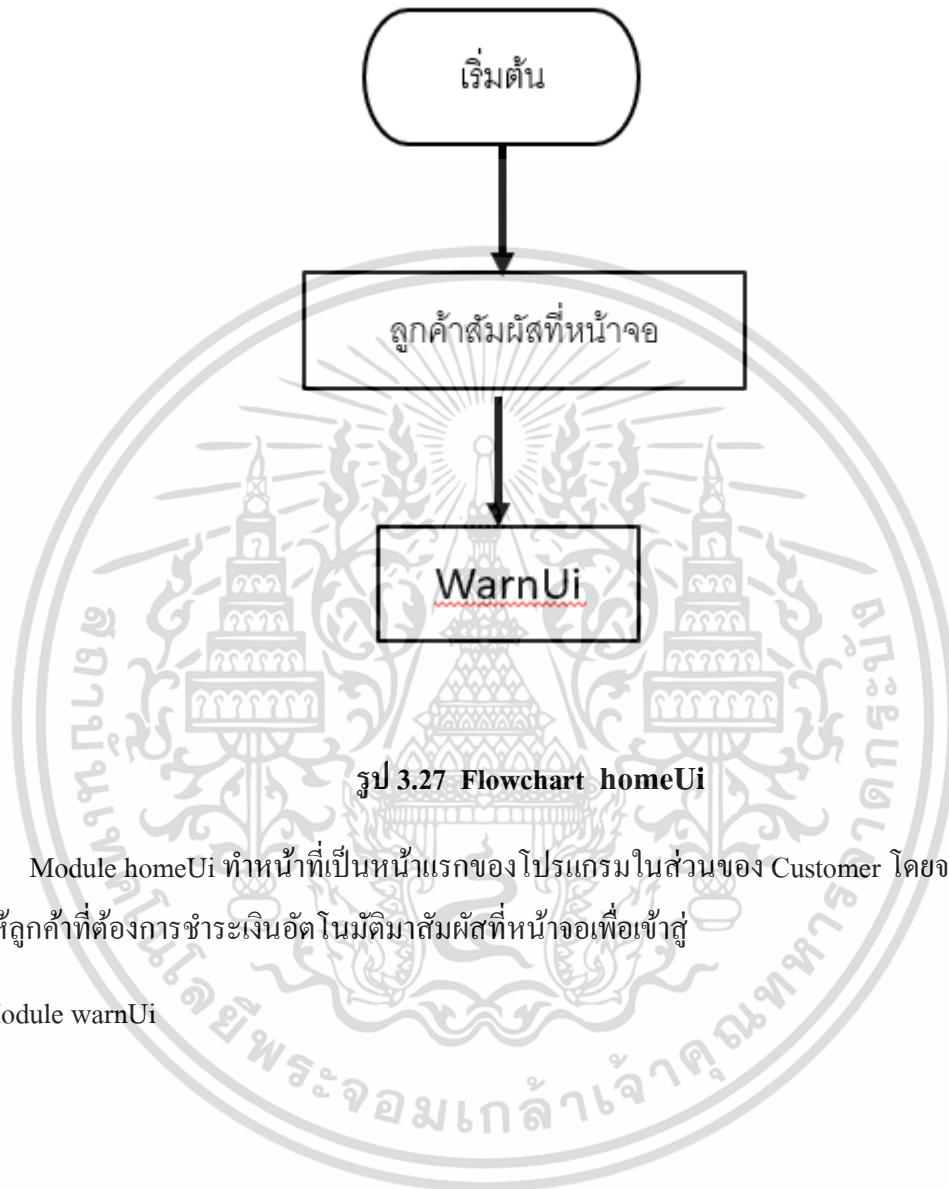
Module LoadDataStat เชื่อมต่อกับ Database ด้วย pymysql ต่อมาใช้คำสั่ง Fetchall ของ Query เพื่อนำข้อมูลของตาราง thot มาแสดง, Query เพื่อนำค่าของ profit ,total มาแสดง, Query เพื่อนำข้อมูลที่ได้ออกมา plot กราฟ _static_ax เพื่อดูว่าแนวโน้มของกำไรไปในทิศทางไหน

3.4.2 Module Customer



รูป 3.26 Modules ต่างๆภายใน Customer.py

3.4.2.1 Module homeUi

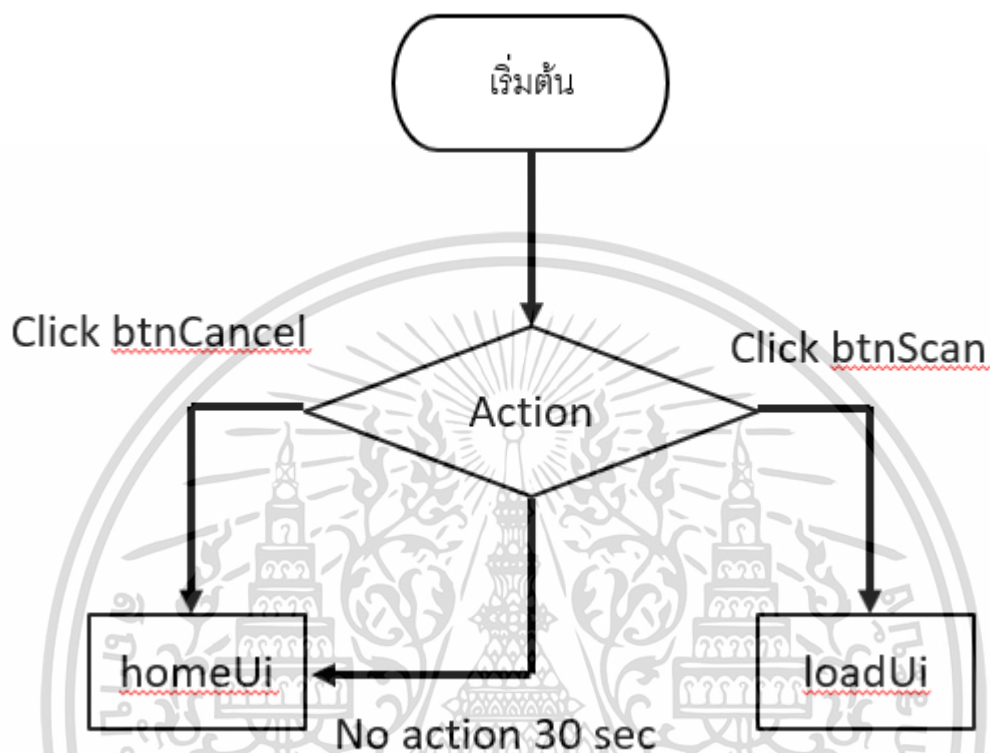


รูป 3.27 Flowchart homeUi

Module homeUi ทำหน้าที่เป็นหน้าแรกของโปรแกรมในส่วนของ Customer โดยจะทำการรอให้ลูกค้าที่ต้องการชำระเงินอัตโนมัติมาสัมผัสที่หน้าจอเพื่อเข้าสู่

Module warnUi

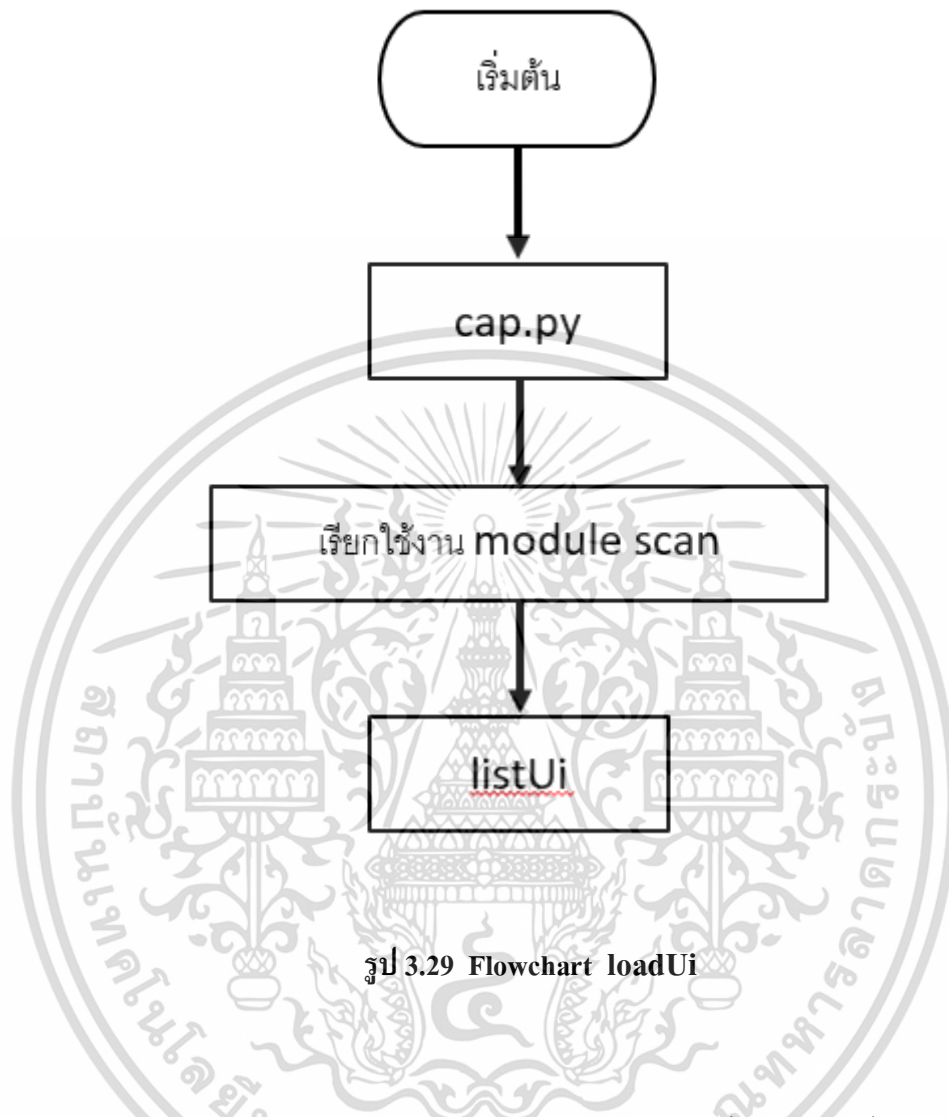
3.4.2.2 Module warnUi



รูป 3.28 Flowchart warnUi

Module warnUi ทำหน้าที่แสดง ข้อควรระวังให้แก่ผู้ใช้งานเพื่อลดความผิดพลาดของการทำงาน โดยเมื่อคลิกที่ปุ่ม SCAN จะไปเรียก Module LoadUi เพื่อดำเนินรายการต่อไป หรือเมื่อกดที่ปุ่ม CANCEL จะทำการย้อนกลับไปหน้า homeUi หรือเมื่อไม่กระทำการใดๆนาน 30 วินาทีจะกลับสู่หน้า homeUi

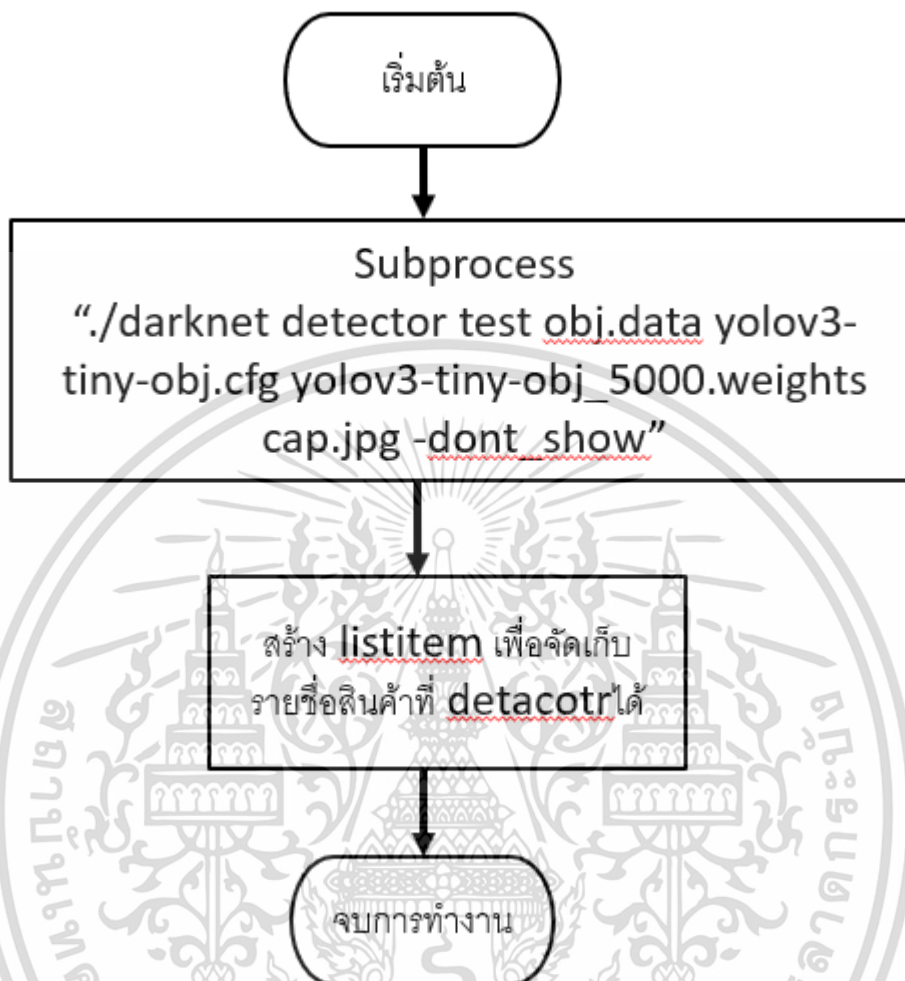
3.4.2.3 Module loadUi



รูป 3.29 Flowchart loadUi

Module loadUi มีหน้าที่แจ้งผู้ใช้งานที่กำลัง loading ในเบื้องหน้าแต่เบื้องหลัง ทำการ subprocess ไปเรียก cap.py ให้ทำการบันทึกภาพสินค้าในช่องวางสินค้า ต่อมาก็ทำการ detector กับ model yolov3 ด้วย weight ที่เราเทรนมา และเข้าสู่ Module listUi โดยอัตโนมัติ

3.4.2.4 Module scan

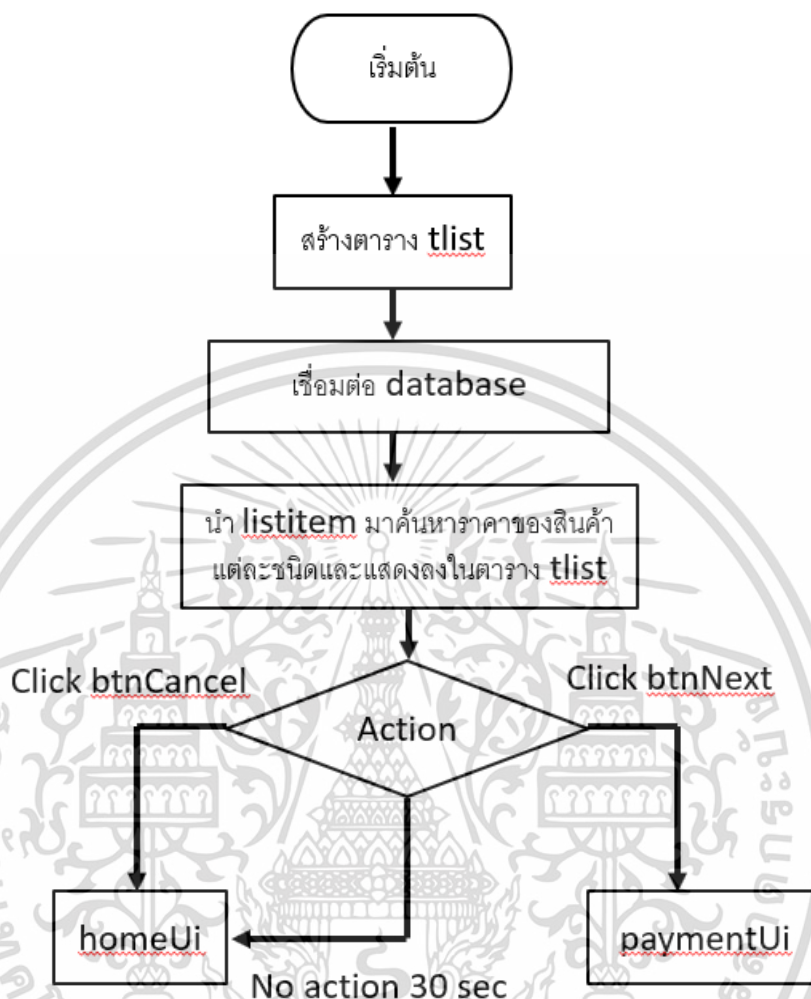


รูป 3.30 Flowchart scan

Module scan มีหน้าที่เพื่อเรียกใช้งาน darknet เพื่อ detector รูปภาพที่ถ่ายสินค้าที่ต้องการชำระ
เงิน โดยการใช้ subprocess “./darknet detector test obj.data yolov3-tiny-obj.cfg yolov3-tiny-
obj_5000.weights cap.jpg -dont_show”

แลพจะทำการสร้าง listitem ขึ้นมาเพื่อจัดเก็บรายชื่อสินค้าที่ตรวจจับได้

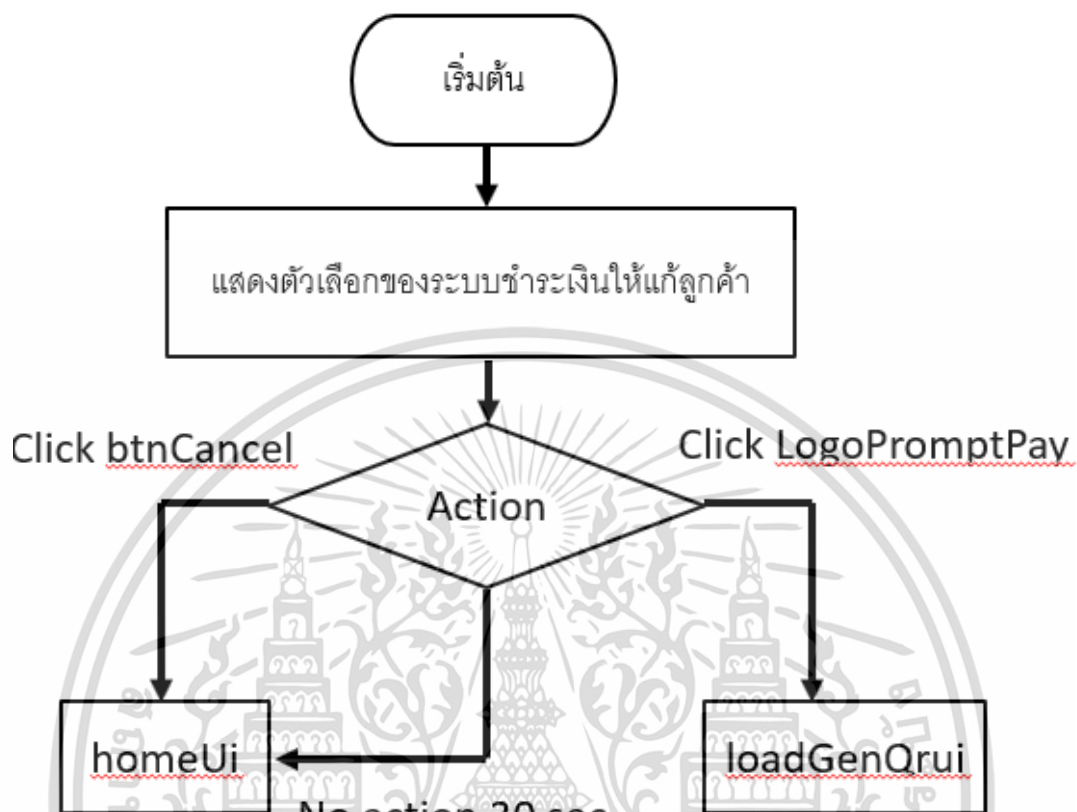
3.4.2.5 Module listUi



รูป 3.31 Flowchart listUi

Module listUi มีหน้าที่เพื่อสร้างตารางรายการสินค้าที่ต้องชำระจาก listitem ที่ได้มาจาก Module scan และเชื่อมต่อกับฐานข้อมูลเพื่อรับราคาสินค้ามาจากฐานข้อมูล เมื่อลูกค้าได้ตรวจสอบความถูกต้องและแน่ใจว่าจะต้องการจะชำระเงินก็ให้กดที่ปุ่ม NEXT เพื่อดำเนินการต่อ และเรียก Module payment หรือกด ที่ปุ่ม CANCEL เพื่อกลับสู่หน้า homeUi หรือเมื่อไม่กระทำการใดๆนาน 30วินาทีที่จะกลับสู่หน้า homeUi เช่นกัน

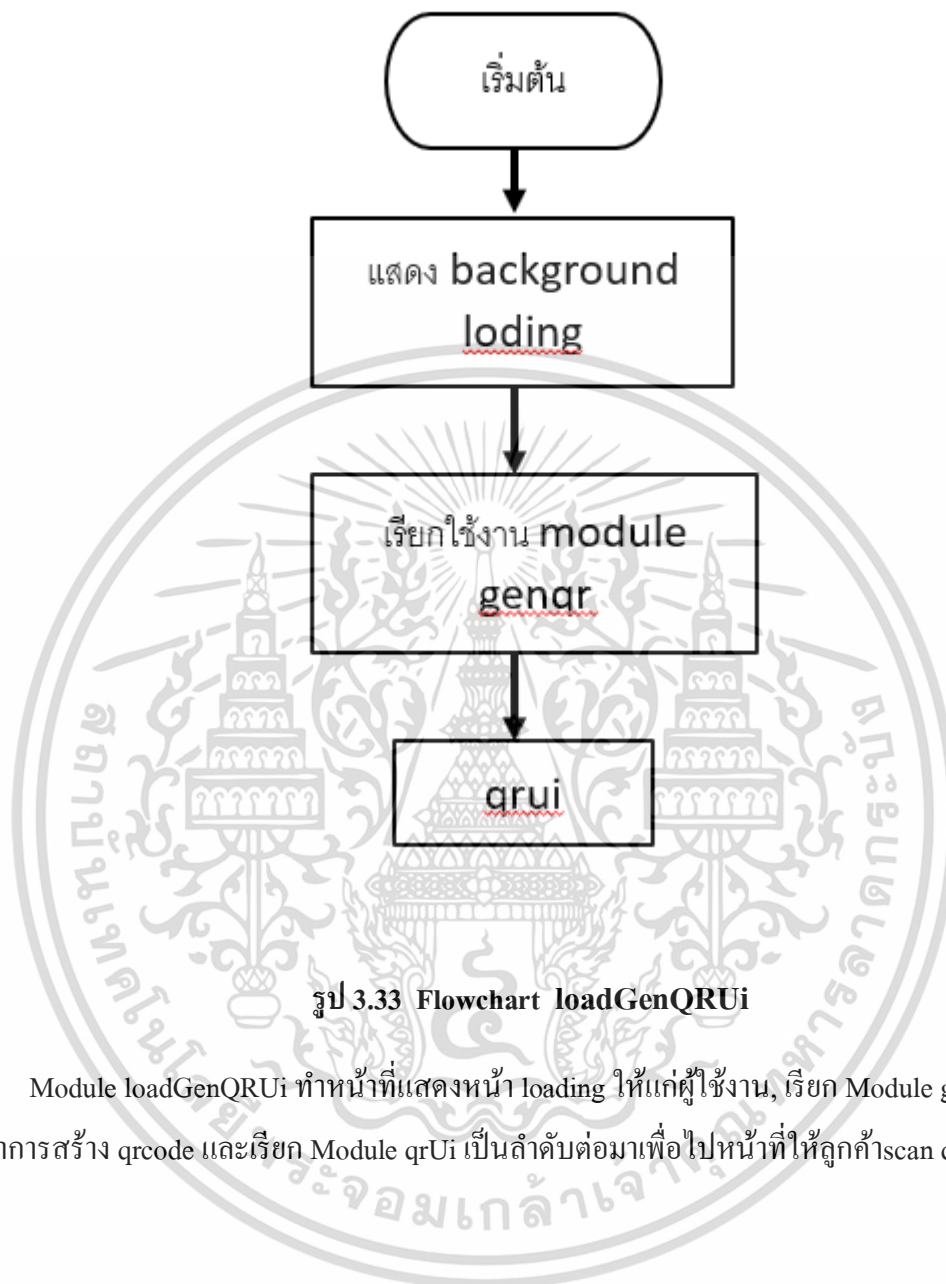
3.4.2.6 Module paymentUi



รูป 3.32 Flowchart paymentUi

Module paymentUi มีหน้าที่แสดงตัวเลือกให้ผู้ชำระเงินได้เลือกระบบการชำระเงินแต่เนื่องในเวอร์ชันนี้เราได้ทำให้สามารถจ่ายเงินได้แค่ระบบpromptpay โดยเมื่อคลิกที่ logo ของpromptpay จะทำการเรียก Module loadGenQrui หรือกด ที่ปุ่ม CANCEL เพื่อกลับสู่หน้า homeUi หรือเมื่อไม่กระทำการใดๆนาน30วินาทีจะกลับสู่หน้า homeUi เช่นกัน

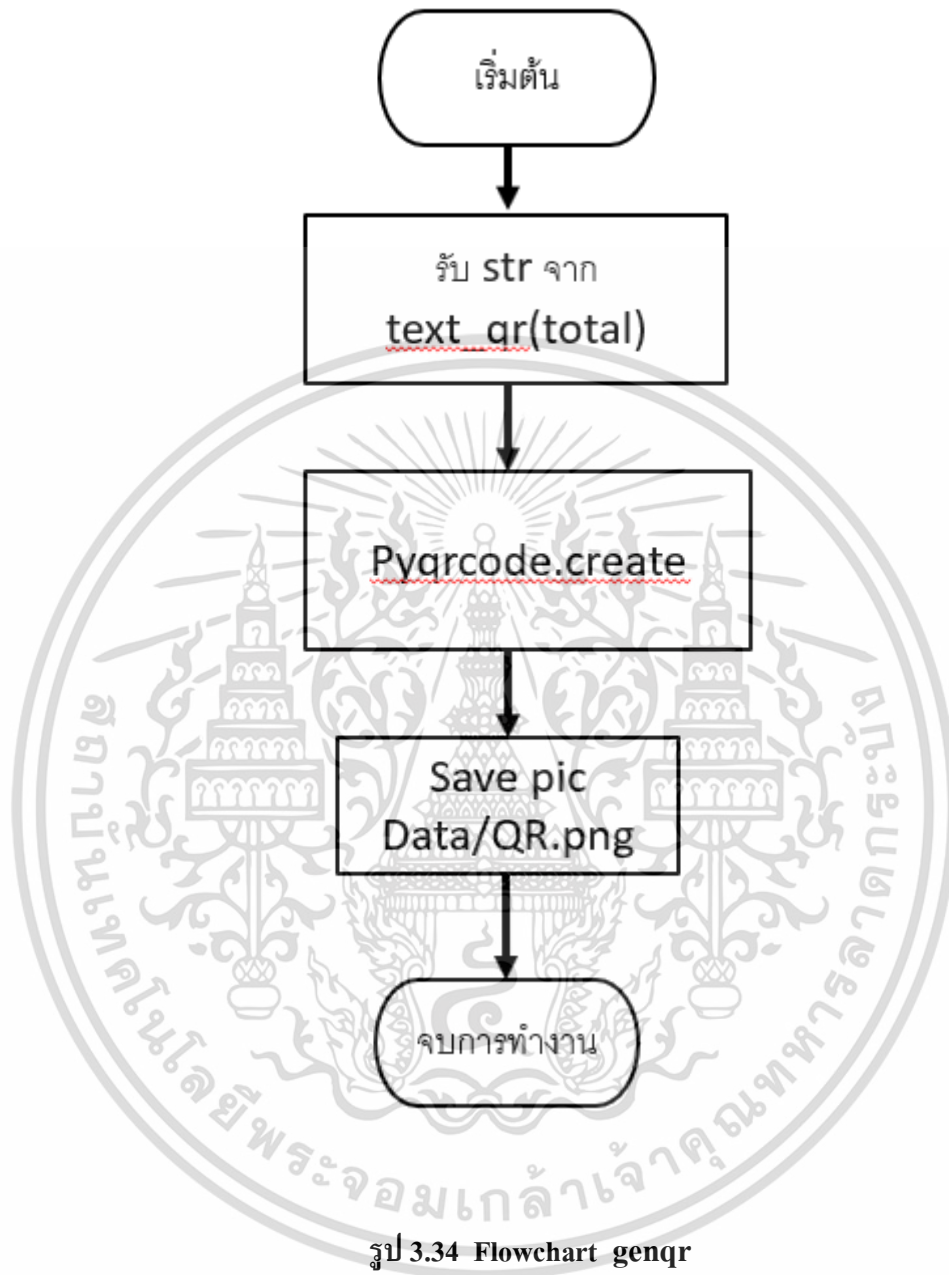
3.4.2.7 Module loadGenQRUi



รูป 3.33 Flowchart loadGenQRUi

Module loadGenQRUi ทำหน้าที่แสดงหน้า loading ให้แก่ผู้ใช้งาน, เรียก Module genqr เพื่อทำการสร้าง qrcode และเรียก Module qrUi เป็นลำดับต่อมาเพื่อไปหน้าที่ให้ลูกค้า scan qr code

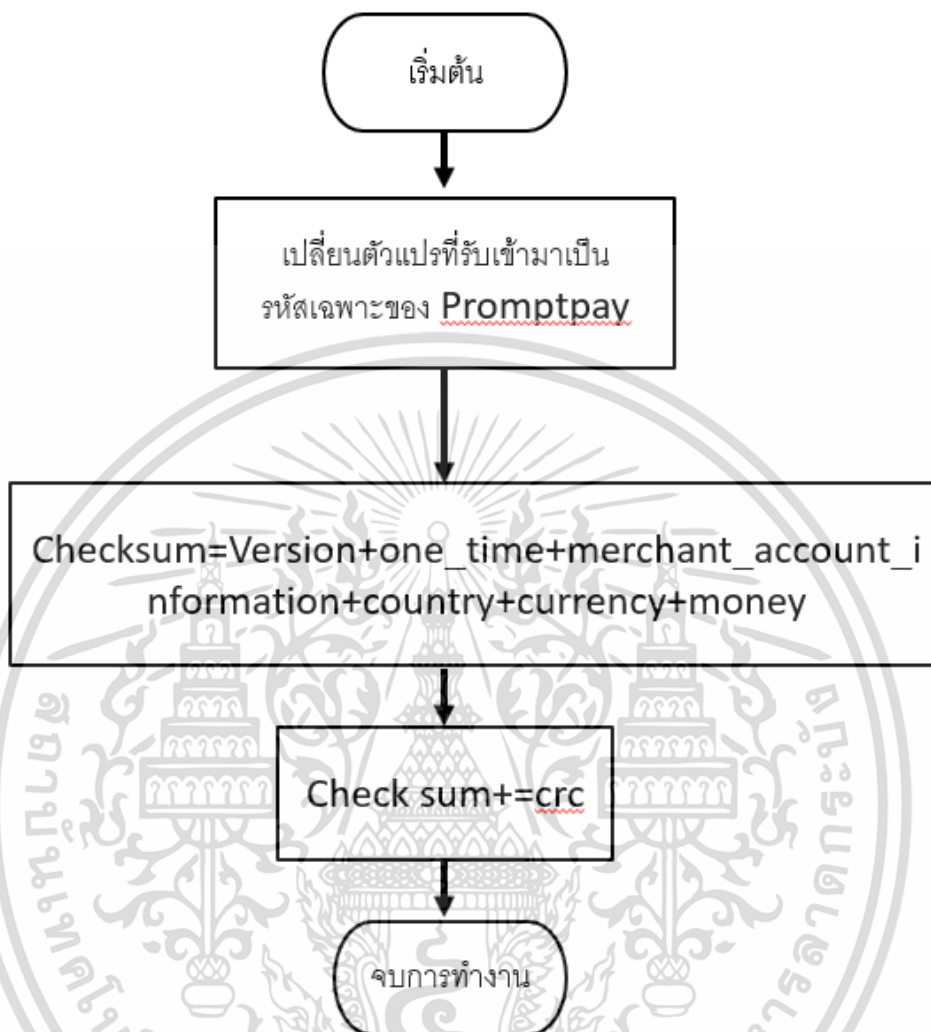
3.4.2.8 Module genqr



รูป 3.34 Flowchart genqr

Module genqr มีหน้าที่สร้างรูป qrcode จาก str ที่รับมาจาก text_qr และบันทึกลงใน Folder Data โดยที่ total เป็นยอดรวมของยอดจ่ายของสินค้าภายใน listitem

3.4.2.9 Module text_qr



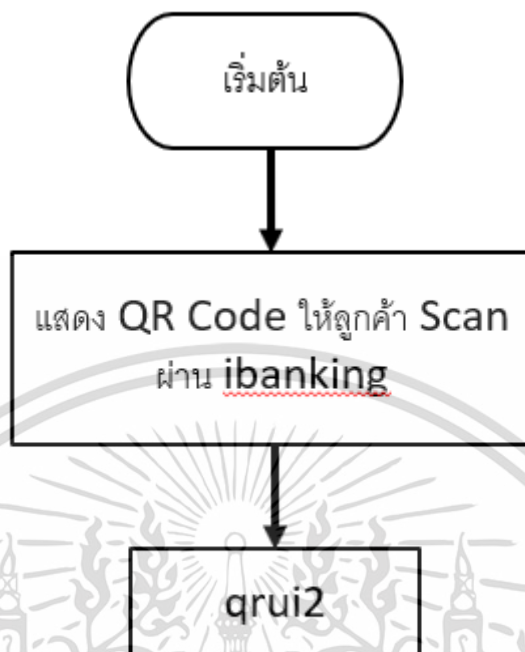
รูป 3.35 Flowchart text_qr

Module text_qr มีหน้าที่ในการ generate string เพื่อนำไปสร้าง qr code โดยรับตัวพารามิเตอร์คือ

account: เบอร์โทรของผู้ที่ต้องการรับเงินที่ชำระสินค้า one_time:คือต้องการใช้ code นี้ครั้งเดียวใช้หรือไม่

Money: จำนวนยอดเงินที่ต้องการชำระ

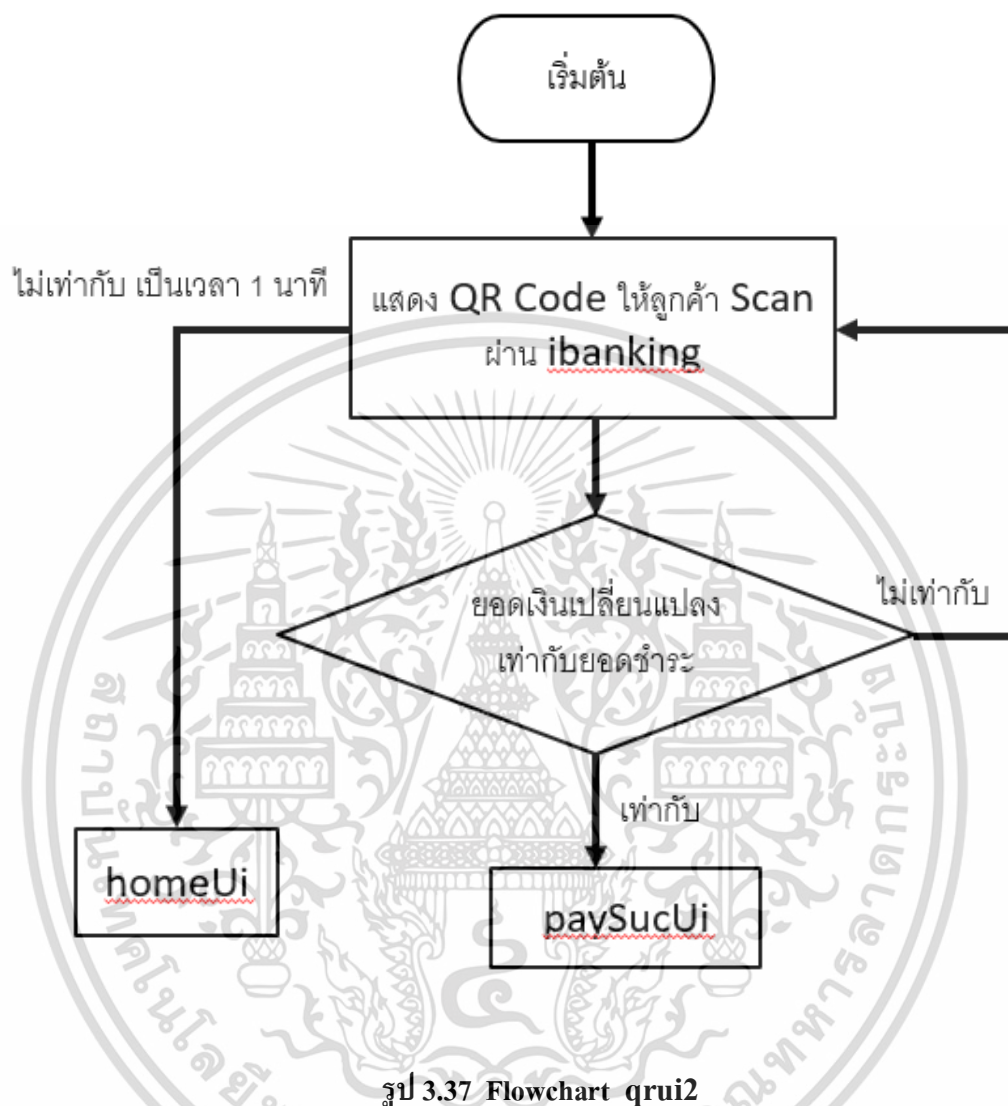
3.4.2.10 Module qru1



รูป 3.36 Flowchart qru1

Module qru1 มีหน้าที่แสดง QR Code เพื่อให้ลูกค้าที่ต้องการชำระเงิน Scan QR Code ผ่าน iBanking เพื่อชำระเงิน และเรียกใช้งาน Module qrU2

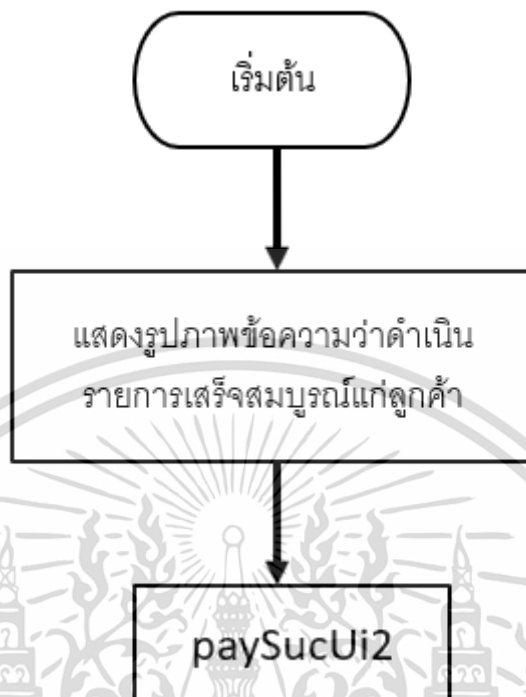
3.4.2.11 Module qru2



รูป 3.37 Flowchart qru2

Module qru2 มีหน้าที่แสดง QR Code เพื่อให้ลูกค้าที่ต้องการชำระเงิน Scan QR Code ผ่าน iBanking เพื่อชำระเงิน และทำการตรวจสอบยอดเงินจากบัญชีธนาคารว่ามีการเปลี่ยนแปลงตามยอดเงินที่ต้องชำระหรือไม่ หรือถ้าหากยอดเงินไม่มีการเปลี่ยนแปลงเท่ากับยอดชำระเป็นเวลา 1 นาทีจะเรียก Module homeUi เพื่อกลับสู่หน้า homeUi

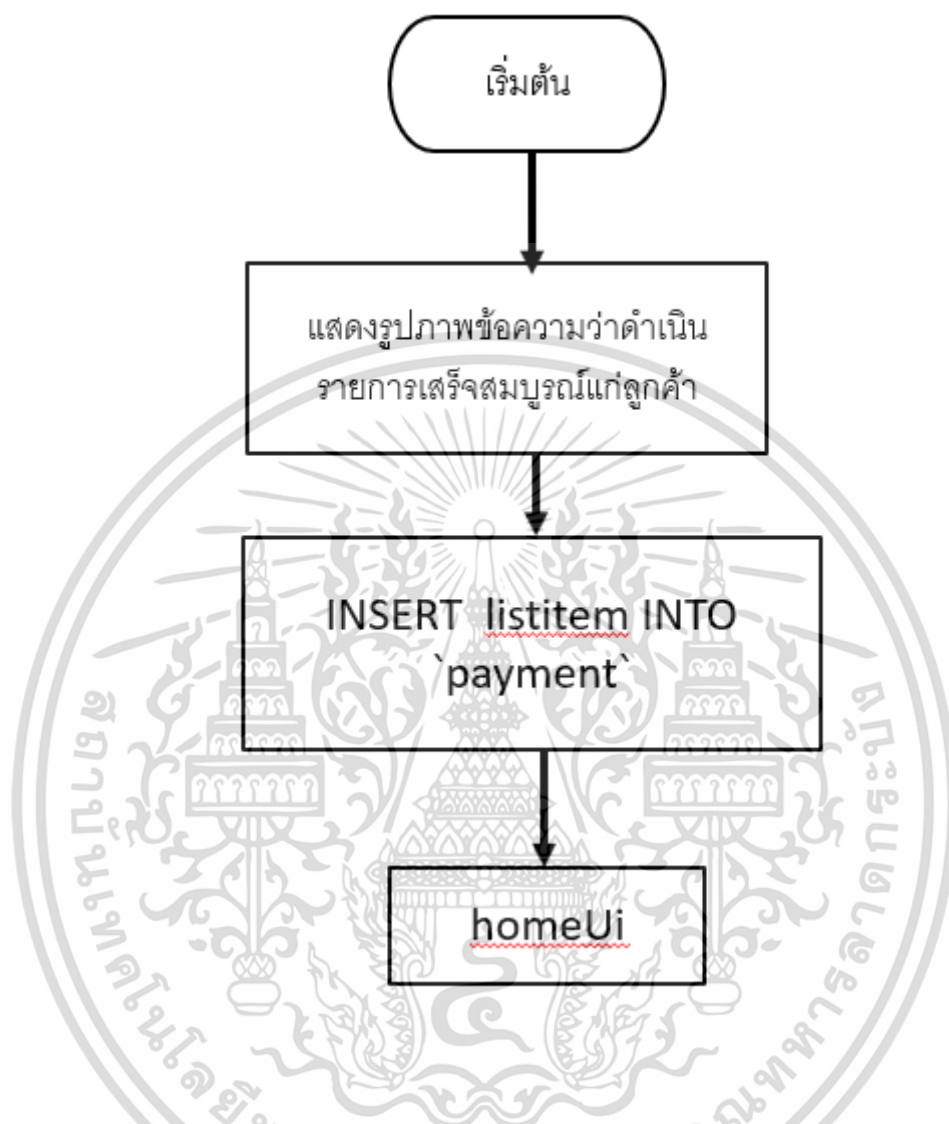
3.4.2.12 Module paySucUi



รูป 3.38 Flowchart paySucUi

Module paySucUi มีหน้าที่แสดงให้เห็นว่าได้ดำเนินการรายการเสร็จสมบูรณ์ และเรียก Module paySucui2 เพื่อ update ข้อมูลลงในระบบฐานข้อมูล

3.4.2.13 Module paySucUi2



รูป 3.39 Flowchart paySucUi2

Module paySucUi2 มีหน้าที่แสดงให้ผู้ใช้งานเห็นว่าได้ดำเนินรายการเสร็จสมบูรณ์ และ update ข้อมูลลงในระบบฐานข้อมูลจาก listitem เพื่อบันทึกการขายและเรียก Module homeUi เพื่อพร้อมกลับสู่การเริ่มต้นทำงานอีกครั้ง

3.5 UI Design

3.5.1 Customer Application

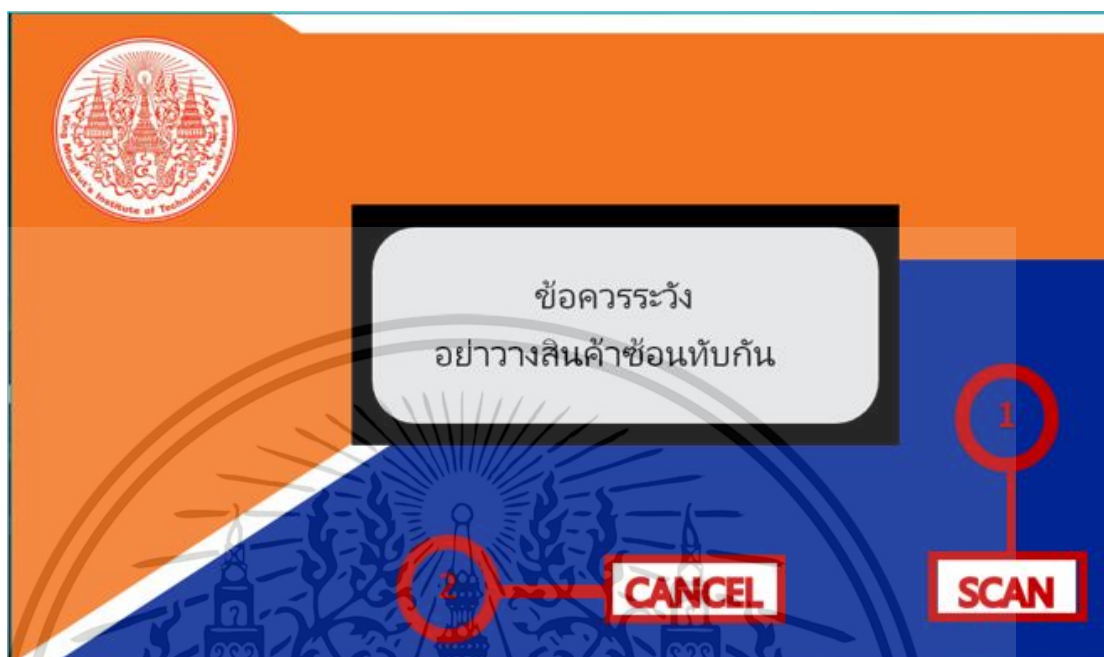
3.5.1.1 หน้า Home



รูปที่ 3.40 หน้า HOME

หน้า HOME เป็นหน้าเริ่มต้นเพื่อรอลูกค้ามาดำเนินการชำระเงินที่ตู้บริการ โดยลูกค้าต้องทำการสัมผัสที่หน้าจอ touch screen เพื่อดำเนินการต่อไป และจะกลับมาหน้าจอนี้เสมอเมื่อไม่มีการดำเนินการใดเป็นเวลา 60 วินาที

3.5.1.2 หน้า Warning



รูปที่ 3.41 หน้า Warning

หน้า Warning เป็นการแสดงคำเตือนเพื่อลดความผิดพลาดของระบบในการเสก
กนสินค้าที่ถูกคัดง้างที่จะชำระเงินหรือกดยกเลิกรายการเพื่อกลับเข้าสู่หน้า HOME
และถ้าหากไม่ได้ทำรายการต่อภายใน 30 วินาที จะกลับเข้าสู่หน้า HOME เช่นกัน

จะมีปุ่มที่สามารถคลิกได้ 2 ปุ่ม

1. SCAN - คลิกเพื่อสั่งให้กล้องตรวจจับสินค้าในช่องวางสินค้า
2. CANCEL - คลิกเพื่อย้อนกลับสู่หน้า HOME

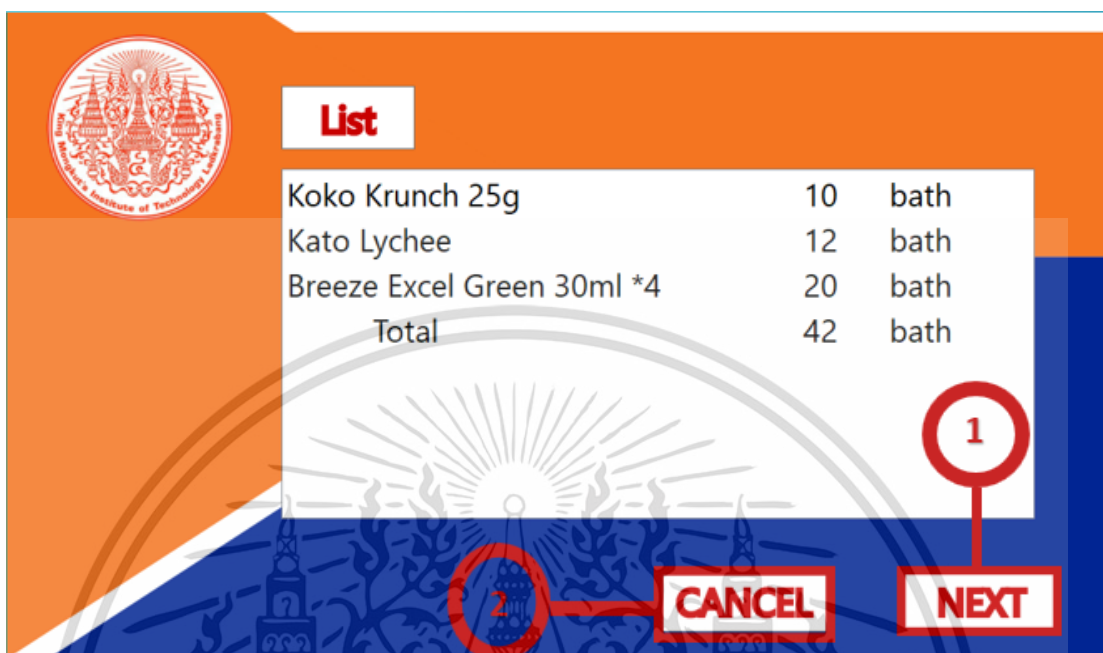
3.5.1.3 หน้า Loading 1



รูปที่ 3.42 หน้า Loading 1

หน้า Loading หลังจากกดปุ่ม SCAN เครื่องจะทำการถ่ายภาพวัตถุเพื่อนำไป
ตรวจจับสิ่งของโดย Model ที่ทำการอบรมมาแล้ว

3.5.1.4 หน้า List



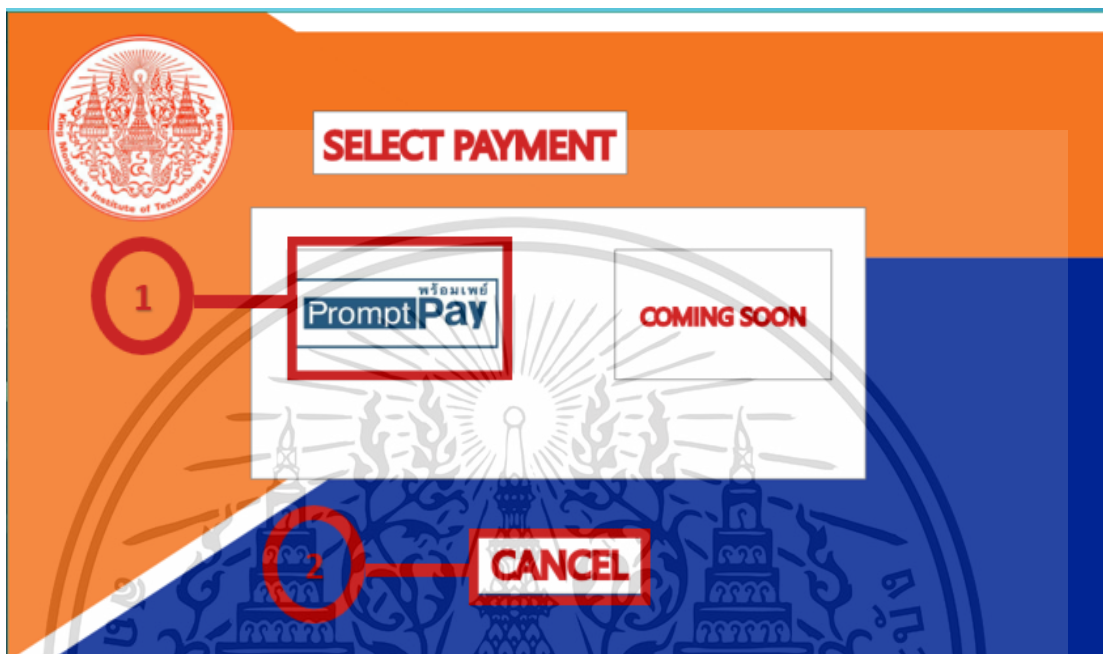
รูปที่ 3.43 หน้า List

หน้า List เป็นการแสดงรายการสินค้าที่ต้องชำระเพื่อให้ลูกค้าตรวจสอบว่าถูกต้องหรือไม่ ถ้าถูกต้องก็สามารถกดที่ปุ่มชำระเงินเพื่อดำเนินการต่อ หรือไม่ก็ควรที่จะกดยกเลิกรายการเพื่อกลับเข้าสู่หน้า HOME และถ้าหากไม่ได้ทำรายการต่อภายใน 30 วินาที จะกลับเข้าสู่หน้า HOME เช่นกัน

จะมีปุ่มที่สามารถคลิกได้ 2 ปุ่ม

1. NEXT - คลิกเพื่อสั่งให้กล้องตรวจจับสินค้าในช่องวางสินค้า
2. CANCEL - คลิกเพื่อย้อนกลับสู่หน้า HOME

3.5.1.5 หน้า payment



รูปที่ 3.44 หน้า payment

ลูกค้าสามารถเลือกช่องทางการชำระเงิน โดยการสัมผัสที่โลโก้ ของบริการแต่ใน แอปพลิเคชันนี้รองรับเพียงช่องทางของ PromptPay เท่านั้น

จะมีปุ่มที่สามารถคลิกได้ 2 ปุ่ม

1. Icon PromptPay - คลิกเพื่อดำเนินการชำระเงินด้วยระบบ PromptPay และเข้าสู่หน้า QRUI เพื่อทำการชำระเงินด้วย QR CODE
2. CANCEL - คลิกเพื่อย้อนกลับสู่หน้า HOME

3.5.1.6 หน้า Loading 2



รูปที่ 3.45 หน้า Loading 2

เมื่อลูกค้าเลือกการชำระเงินผ่านระบบ PromptPay จะเข้าสู่หน้า Loading เพื่อทำการสร้าง QR Code เพื่อให้ลูกค้าสแกนเพื่อชำระเงิน

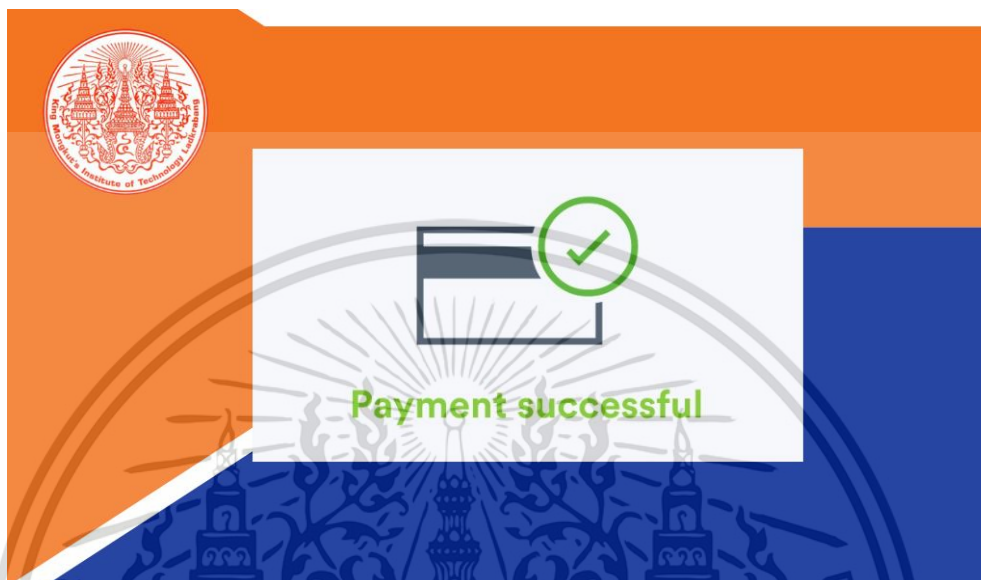
3.5.1.7 หน้า QRUI



รูปที่ 3.46 หน้า QRUI

หน้าQRUI จะทำการแสดง QR Code เพื่อให้ลูกค้าสแกนผ่าน QR SCANNER ของ iBanking ต่าง ๆ เพื่อทำงาน โอนเงินตามยอดเงินที่ต้องชำระ โดยลูกค้าต้องทำการสแกน QR CODE เพื่อเข้าสู่หน้า Pay Successful หรือเมื่อเวลาผ่านไปและไม่ได้ทำการ scan QR CODE จะกลับสู่หน้า HOME

3.5.1.8 หน้า pay_Successful

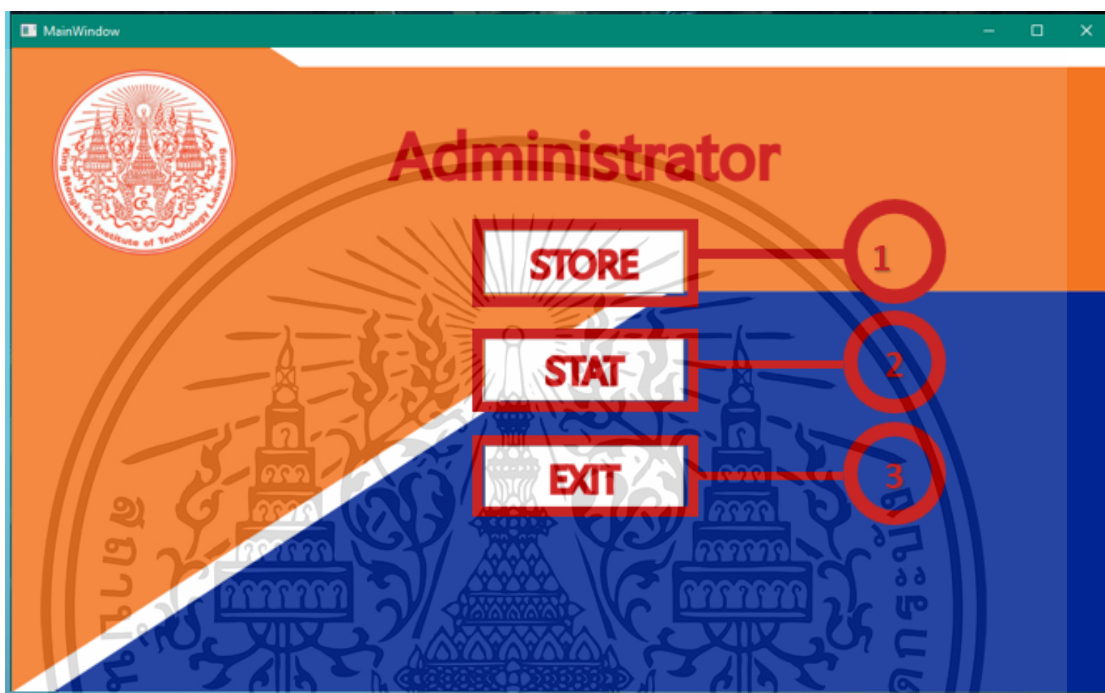


รูปที่ 3.47 หน้า pay_Successful

หน้า pay_Successful จะแสดงเมื่อลูกค้าทำการ โอนเงินตรงกับยอดกับที่ต้องชำระ โดยตัวโปรแกรมจะเข้าไปดึงยอดเงินของธนาคารมาเพื่อตรวจสอบและจะกลับเข้าสู่หน้า Home โดยอัตโนมัติในเวลาต่อมา

3.5.2 Admin Application

3.3.2.1 หน้า Home



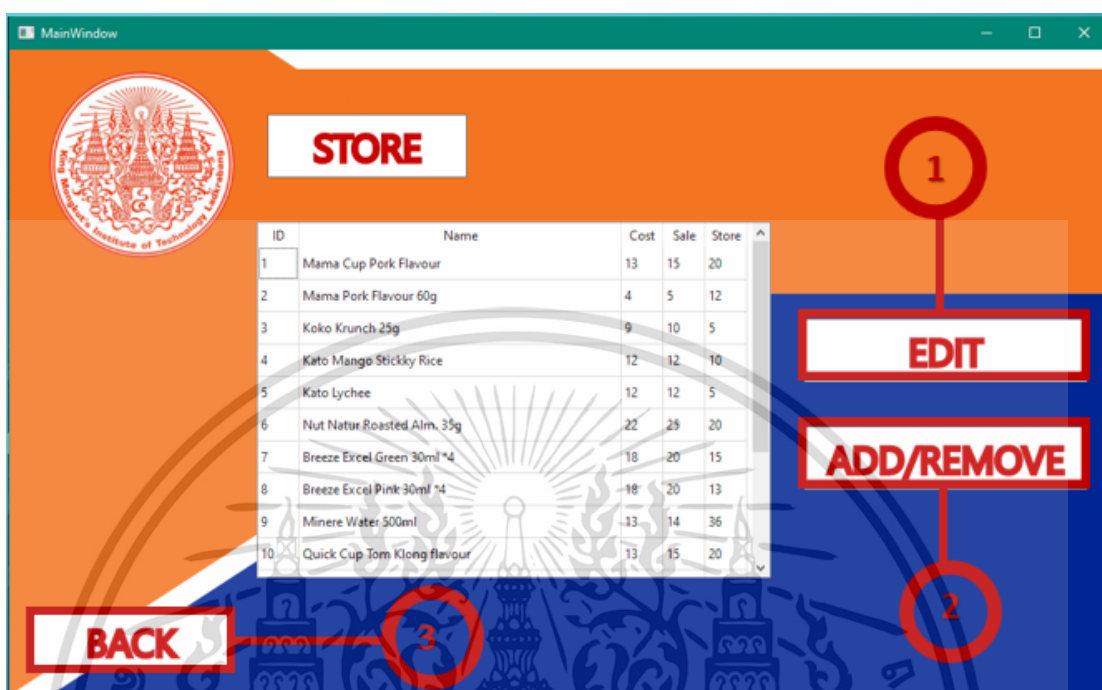
รูปที่ 3.48 หน้า home

จะมีเมนูให้เลือกเพื่อเข้าสู่หน้าถัดไป Store เพื่อตรวจสอบคลังสินค้าหรือแก้ไข
STAT เพื่อดูสถิติของรายการขาย

มีเมนูให้เลือก 3เมนู

1. STORE-คลิกเพื่อเข้าสู่หน้า STORE สามารถดูรายละเอียดและแก้ไขคลังสินค้าได้
2. STAT-คลิกเพื่อเข้าสู่หน้า STAT สามารถดูค่าสถิติเกี่ยวกับยอดขายได้
3. EXIT-คลิกเพื่อออกจากโปรแกรม

3.5.2.2 หน้า Store



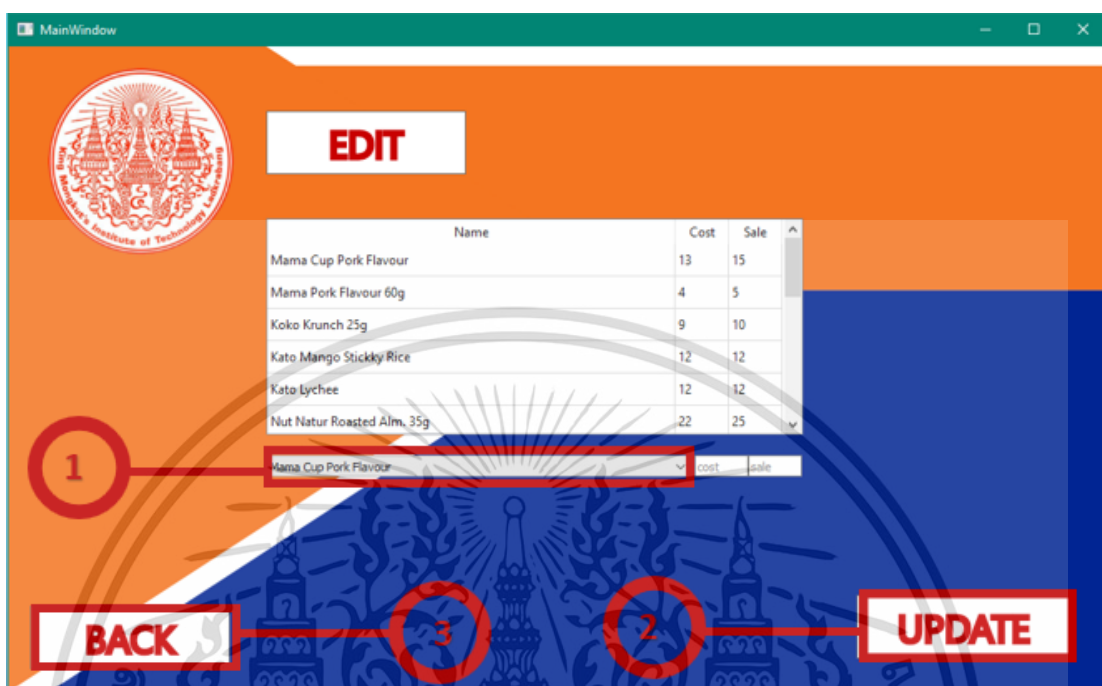
รูปที่ 3.49 หน้า Store

จะแสดงข้อมูลสินค้าต่าง ๆ ในฐานข้อมูลมีเมนูให้เลือกเพื่อแอดมินสามารถเลือกเมนู EDIT เพื่อแก้ไขราคาต้นทุน(Cost) และราคาขาย(Sale) หรือเข้าสู่เมนู ADD/REMOVE เพื่อเพิ่มหรือลดจำนวนสินค้าจากฐานข้อมูลได้
จะมีปุ่มที่สามารถคลิกได้ 3 ปุ่ม

1. EDIT - คลิกเพื่อเข้าสู่หน้า EDIT เพื่อสามารถแก้ไขราคาสินค้าได้
2. ADD/REMOVE - คลิกที่ เพื่อเข้าสู่หน้า EDIT เพื่อสามารถแก้ไขราคาสินค้าได้

BACK - คลิกเพื่อย้อนกลับสู่หน้า HOME

3.5.2.3 หน้า EDIT



รูปที่ 3.50 หน้า EDIT

หน้า EDIT จะแสดงตารางชื่อสินค้า ราคาต้นทุนและราคาขาย สามารถเลือกชื่อสินค้าและใส่ราคาต้นทุนหรือราคาขายเพื่ออัปเดตราคาสินค้าได้

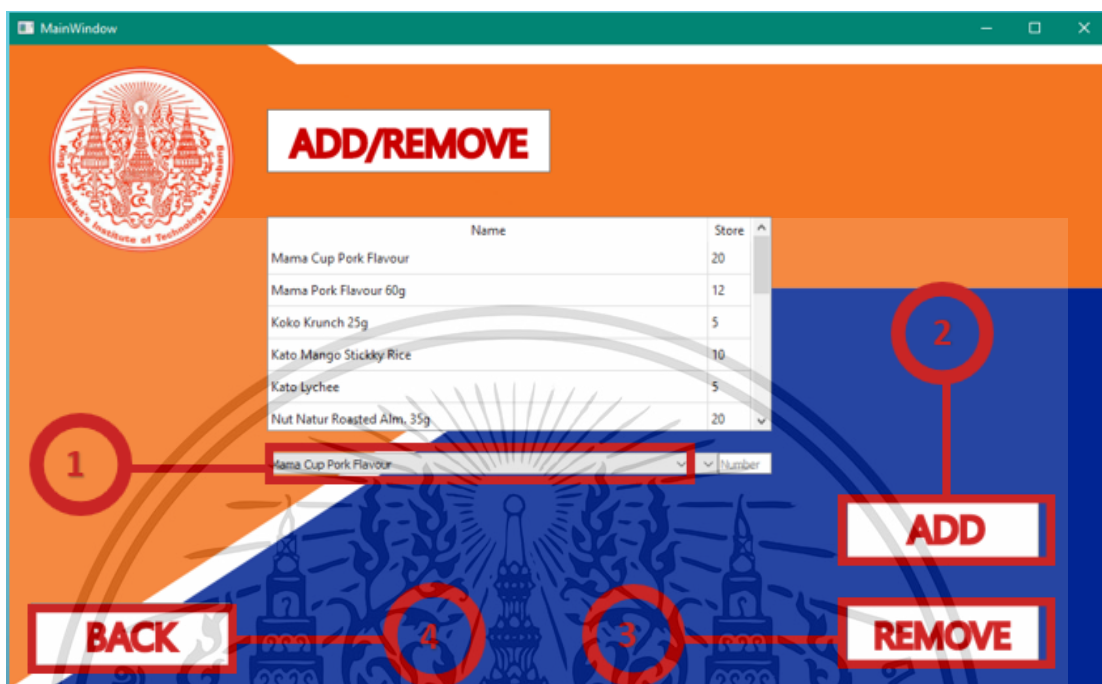
จะมีปุ่มที่สามารถคลิกได้ 3 ปุ่ม

1. Combobox ได้ตาราง - คลิกเพื่อเลือกชื่อสินค้าที่ต้องการแก้ไข และใส่ตัวเลขที่ต้องการแก้ไขในช่องว่างหลัง combobox

2. Update - คลิกเมื่อหลังจากใส่ค่าที่ต้องการเปลี่ยนแปลงแล้วเพื่อ update ลงในฐานข้อมูล

3. BACK - คลิกเพื่อย้อนกลับสู่หน้า STORE

3.5.2.4 หน้า AddAndRemove



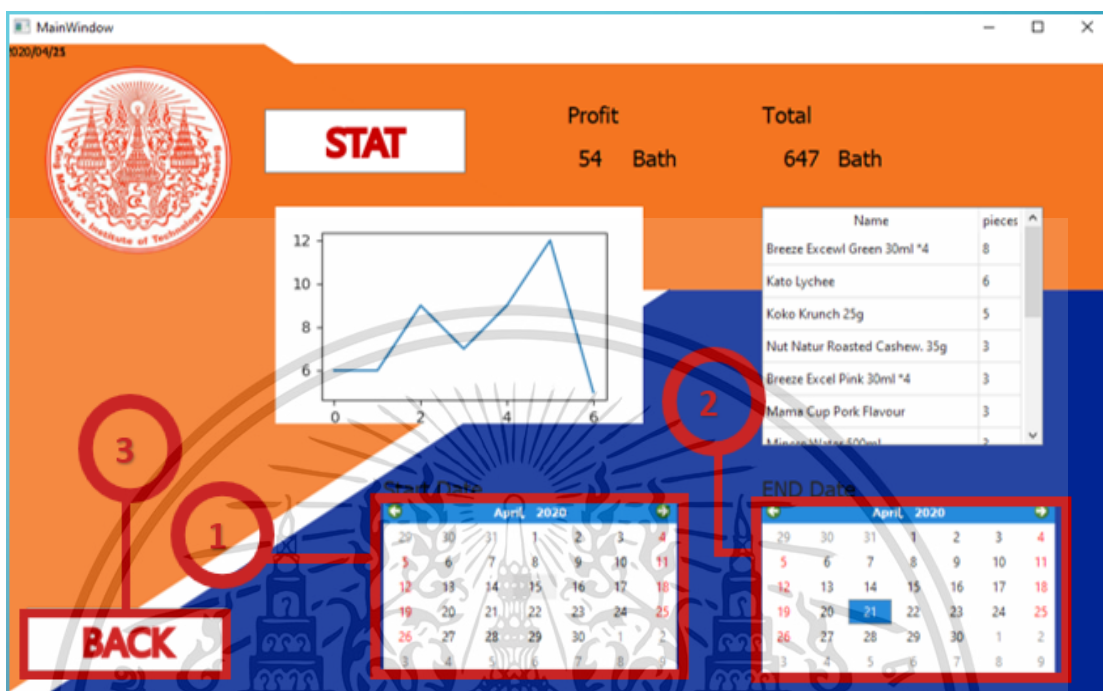
รูปที่ 3.51 หน้า AddAndRemove

หน้า AddAndRemove จะแสดง ชื่อสินค้า และจำนวนสินค้าใน Store สามารถเลือกชื่อสินค้าและใส่ตัวเลขเพื่อเพิ่มหรือลดจำนวนของสินค้าได้

จะมีปุ่มที่สามารถคลิกได้ 4 ปุ่ม

1. Combobox ใ้ติตาราง – คลิกเพื่อเลือกชื่อสินค้าที่ต้องการแก้ไข และใส่ตัวเลขที่ต้องการแก้ไขในช่องว่างหลัง
2. ADD - คลิกเมื่อหลังจากใส่ค่าที่ต้องการเปลี่ยนแปลงแล้วเพื่อเพิ่มจำนวนสินค้าตามจำนวนที่กรอกลงในฐานข้อมูล
3. REMOVE - คลิกเมื่อหลังจากใส่ค่าที่ต้องการเปลี่ยนแปลงแล้วเพื่อลดจำนวนสินค้าตามจำนวนที่กรอกลงในฐานข้อมูล
4. BACK - คลิกเพื่อย้อนกลับสู่หน้า STORE

3.5.2.5 หน้า STAT



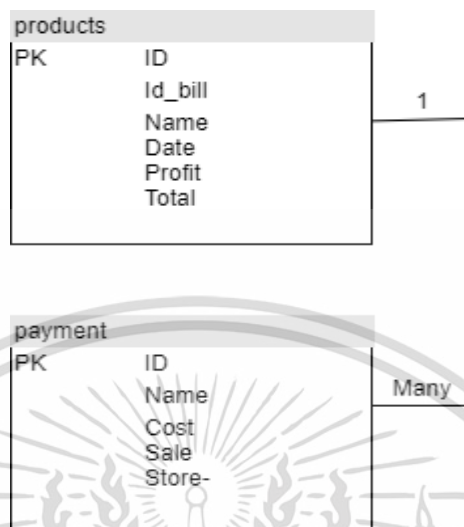
รูปที่ 3.52 หน้า STAT

ตัวเลขทางด้านบนจะแสดงกำไรและยอดขาย กราฟทางด้านซ้ายจะแสดงกำไรระหว่างวันที่กำหนด ส่วนตารางทางด้านขวาจะแสดงจำนวนสินค้าที่ขายได้มากที่สุด ในช่วงเวลาที่ทำการเลือก โดยเมื่อเข้าครั้งแรกจะย้อนหลังไป 7 วัน

จะมีปุ่มที่สามารถคลิกได้ 3 ปุ่ม

1. Start Date - คลิกวันเพื่อเลือกวันที่ต้องการเริ่มต้นที่จะต้องการแสดงผลของข้อมูล
2. END Date - คลิกวันเพื่อเลือกวันที่ต้องการสิ้นสุดที่จะต้องการแสดงผลของข้อมูล
3. BACK - คลิกเพื่อย้อนกลับสู่หน้า HOME

3.6 การออกแบบแบบ Database



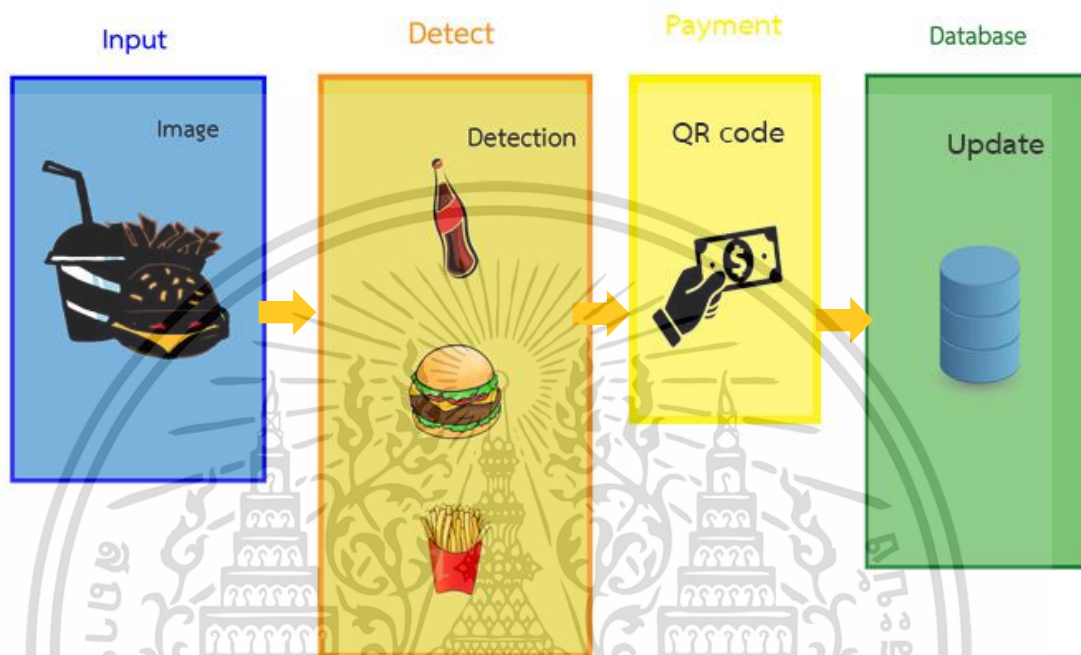
รูป 3.53 Entity Relationship Diagram

ตาราง 3.10 Data Dictionary

Table	Column	Data type	PK or FK	Description	FK.Ref. Table
product	ID	INT	PK	ไอดีของสินค้า	
	Name	TEXT		ชื่อสินค้า	
	Cost	INT		ต้นทุนของสินค้า	
	Sale	INT		ราคาขายของสินค้า	
	Store	INT		จำนวนสินค้าในคลัง	
payment	ID	INT	PK	ไอดีของรายการ	
	Id_bill	INT		ไอดีของบิล	
	Name	TEXT		ชื่อสินค้า	
	Date	DATE		วันที่ทำรายการ	
	Profit	INT		กำไรจากการขาย	
	Total	INT		ยอดเงินจากการขาย	

3.7 ภาพรวมระบบ

3.7.1 ภาพรวมการทำงานภายในระบบ



รูป 3.54 System Diagram

จาก Diagram จะสามารถแบ่งการทำงาน เป็น 4 ส่วนหลัก ได้แก่

- 1) Input: เป็นไฟล์ภาพที่ถ่ายได้จากกล้องของอุปกรณ์
- 2) Detect: เป็นการนำ Input ที่ถ่ายได้นั้น ไปตรวจจับวัตถุและระบุสินค้า
- 3) Payment: เป็นการนำสินค้าที่ตรวจพบไปขอข้อมูลจากฐานข้อมูลและคิดคำนวณเป็นรายการค่าใช้จ่าย
- 4) Database: เป็นอัปเดตการทำรายการไปยังฐานข้อมูลเพื่อเป็นประวัติการซื้อขาย

3.8 การดำเนินการวิเคราะห์และระบุตัวตนสินค้า

การตรวจจับสินค้าสำหรับโครงการนี้ได้เทรน Model ผ่าน Framework yolov3 โดยจะรับภาพจากกล้องในตอนที่ถูกคำสั่งที่ปุ่ม SCAN เข้ามาตรวจจับ โดยรัน Model ที่ผ่านการอบรมมาผ่าน Darknet โดยจะมีขนาดภาพเป็น 608*608 pixel เนื่องจากขนาดภาพมีผลต่อความแม่นยำและระยะเวลาในการอบรม และ Darknet จะทำการแสดงผลการตรวจจับในหน้า LIST

3.9 ขั้นตอนการฝึกอบรม

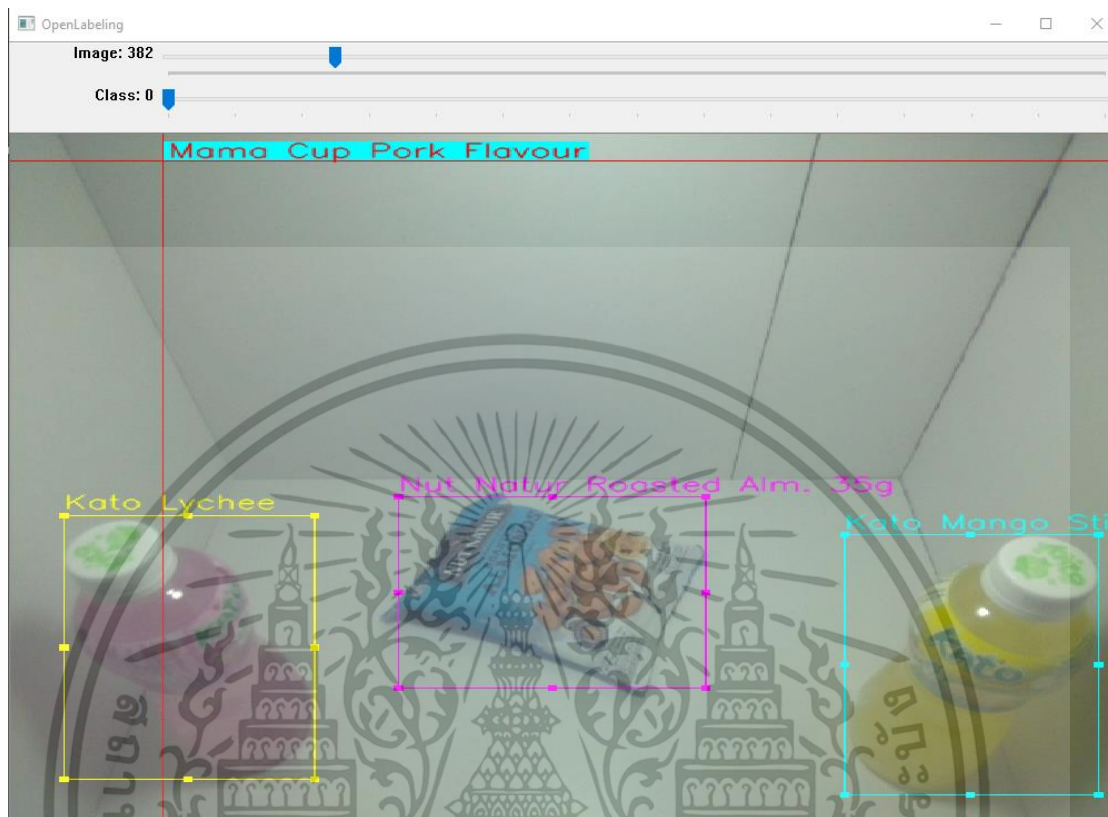
1. เลือก model เพื่อใช้ในการตรวจจับวัตถุในโครงการนี้เราเลือกใช้ Tiny Yolov3 เนื่องจากใช้ทรัพยากรด้าน Hardware และเวลาในการฝึกอบรมที่น้อยกว่า Yolov3

Performance on the COCO Dataset

Model	Train	Test	mAP	FLOPS	FPS	Cfg	Weights
SSD300	COCO trainval	test-dev	41.2	-	46		link
SSD500	COCO trainval	test-dev	46.5	-	19		link
YOLOv2 608x608	COCO trainval	test-dev	48.1	62.94 Bn	40	cfg	weights
Tiny YOLO	COCO trainval	test-dev	23.7	5.41 Bn	244	cfg	weights
SSD321	COCO trainval	test-dev	45.4	-	16		link
DSSD321	COCO trainval	test-dev	46.1	-	12		link
R-FCN	COCO trainval	test-dev	51.9	-	12		link
SSD513	COCO trainval	test-dev	50.4	-	8		link
DSSD513	COCO trainval	test-dev	53.3	-	6		link
FPN FRCN	COCO trainval	test-dev	59.1	-	6		link
Retinanet-50-500	COCO trainval	test-dev	50.9	-	14		link
Retinanet-101-500	COCO trainval	test-dev	53.1	-	11		link
Retinanet-101-800	COCO trainval	test-dev	57.5	-	5		link
YOLOv3-320	COCO trainval	test-dev	51.5	38.97 Bn	45	cfg	weights
YOLOv3-416	COCO trainval	test-dev	55.3	65.86 Bn	35	cfg	weights
YOLOv3-608	COCO trainval	test-dev	57.9	140.69 Bn	20	cfg	weights
YOLOv3-tiny	COCO trainval	test-dev	33.1	5.56 Bn	220	cfg	weights
YOLOv3-spp	COCO trainval	test-dev	60.6	141.45 Bn	20	cfg	weights

รูปที่ 3.55 Performance on the COCO Dataset

2. ทำการ label วัตถุที่ต้องการตรวจจับทำการตรวจจับ เพื่อให้โมเดลได้เรียนรู้รูปลักษณ์และสีของวัตถุนิดนี้



รูปที่ 3.56 ตัวอย่างการ Label image

3. จัดทำ File Text ใน Format ดังนี้

Row format: image_file_path box1 box2 ... boxN;

Box format: x_min,y_min,x_max,y_max,class_id (no space).

```
path/to/img1.jpg 50,100,150,200,0 30,50,200,120,3
path/to/img2.jpg 120,300,250,600,2
...
```

รูปที่ 3.57 ตัวอย่าง format ในfile train.text

4. ทำการฝึกอบรมด้วย darknet โดยประมวลผลผ่าน Google Colab

```
[ ] !./darknet detector train data_for_colab/obj.data data_for_colab/yolov3-tiny-obj.cfg data_for_colab/yolov3-tiny.conv.15 -dont_show
```

```

C: CUDA-version: 8000 (10010), GPU count: 1
OpenCV version: 3.2.0
yolov3-tiny-obj
compute_capability = 610, cudnn_half = 0
net.optimized_memory = 0
mini_batch = 2, batch = 8, time_steps = 1, train = 1
layer  filters  size/strd(dil)  input  output
0 conv  16  3 x 3/ 1  608 x 608 x 3 -> 608 x 608 x 16 0.319 BF
1 max  2x 2/ 2  608 x 608 x 16 -> 304 x 304 x 16 0.006 BF
2 conv  32  3 x 3/ 1  304 x 304 x 16 -> 304 x 304 x 32 0.852 BF
3 max  2x 2/ 2  304 x 304 x 32 -> 152 x 152 x 32 0.003 BF
4 conv  64  3 x 3/ 1  152 x 152 x 32 -> 152 x 152 x 64 0.852 BF
5 max  2x 2/ 2  152 x 152 x 64 -> 76 x 76 x 64 0.001 BF
6 conv  128 3 x 3/ 1  76 x 76 x 64 -> 76 x 76 x 128 0.852 BF

```

รูปที่ 3.58 ตัวอย่างการฝึกอบรมด้วย Darknet บน COLAB

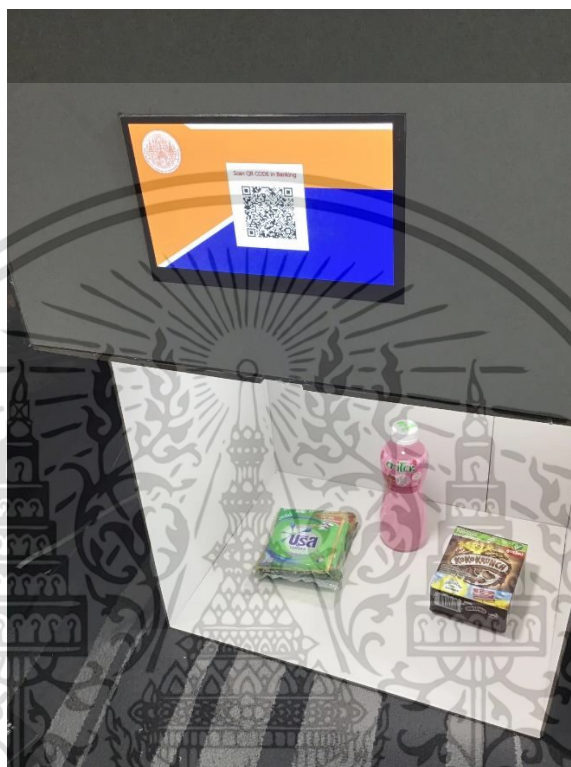
5. จะได้ file नामสกุล .weights มาเพื่อสามารถนำไปประมวลผลกับภาพเพื่อตรวจจับวัตถุได้
จะได้ผลการตรวจจับดังรูป



รูปที่ 3.59 ตัวอย่างการตรวจจับวัตถุจากภาพ

3.10 การจัดทำเครื่องชำระสินค้าอัตโนมัติ

การออกแบบโมเดลเครื่องชำระสินค้าอัตโนมัติเลือกขนาดที่ไม่ใหญ่มากและถ่ายภาพได้มุมกว้างเนื่องจากกล้องจับภาพระยะไกลทำให้มีความแม่นยำลดลง และเลือกจอ Touch Screen ขนาด 7 นิ้ว เพื่อแสดงผล



รูปที่ 3.60 โมเดลอุปกรณ์

ตาราง 3.11 รายการวัสดุ อุปกรณ์ที่ใช้ในการจัดทำเครื่องตรวจจับสินค้า

ลำดับ	รายการวัสดุ อุปกรณ์
1	Nvidia Jetson Nano
2	Raspberry Pi Camera V2
3	พัดลมระบายความร้อน 1.5 นิ้ว
4	จอ Touch Screen 7 นิ้ว
5	หลอดไฟ 5 W

บทที่ 4

การทดลอง

4.1 การทดลองที่ 1

วัตถุประสงค์ :

ศึกษาการอบรมโมเดล และตรวจจับสินค้า เพื่อการเรียนรู้เชิงลึกของโมเดล YOLOv3 และปรับค่า Config TRAINING Input size=416*416 Batch=64 Subdivisions=2

รายละเอียดการทดลอง :

ใช้รูปภาพที่ถ่ายจากเครื่องตรวจจับสินค้าในการทดลองอบรมโมเดล ซึ่งโดยรูปภาพทั้งหมด 100 รูป ต่อ Class

ผลลัพธ์การทดลอง :

ได้ความแม่นยำที่ต่ำมาก เนื่องจากข้อมูลที่นำไปฝึกรอบรม ในบางรูปวัตถุกลับด้านอาจทำให้ความแม่นยำลดลงเนื่องจาก วัตถุในคลาสเดียวกันไม่เหมือนกัน

ตาราง 4.1การทดลองที่ 1

Input size=416*416 Batch=64 Subdivisions=2	average IoU(%)	mAP (%)
1000	1.77%	2.36%
2000	2.47%	2.75%
3000	2.61%	1.41%
4000	2.38%	1.16%
5000	1.62%	1.49%

4.2 การทดลองที่ 2

วัตถุประสงค์ :

ศึกษาการอบรมโมเดล และตรวจจับสินค้า เพื่อการเรียนรู้เชิงลึกของโมเดล YOLOv3 และปรับค่า Config TRAINING Input size=416*416 Batch=64 Subdivisions=2

รายละเอียดการทดลอง :

เพิ่มรูปภาพที่ใช้ในการฝึกอบรมโมเดล ซึ่งโดยรูปภาพทั้งหมด 150 รูป ต่อ Class จากเดิม 100 รูป ต่อ Class และลดรูปที่กลับด้านให้น้อยลง

ผลลัพธ์การทดลอง :

ได้ผลลัพธ์การทดลองแม่นยำขึ้นกว่าเดิมอย่างมาก และเริ่มOverfitting ที่ประมาณ 4000 epoch

ตาราง 4.2 การทดลองที่ 2

Input size=416*416 Batch=64 Subdivisions=2	average IoU(%)	mAP (%)
1000	44.27%	58.93%
2000	74.69%	98.73%
3000	74.87%	98.41%
4000	77.65%	98.79%
5000	77.71%	96.21%

4.3 การทดลองที่ 3

วัตถุประสงค์ :

ศึกษาการอบรบโมเดล และตรวจจับสินค้า เพื่อการเรียนรู้เชิงลึกของโมเดล YOLOv3 และปรับค่า Config TRAINING Input size=608*608 Batch=1 Subdivisions=2

รายละเอียดการทดลอง :

เพิ่มขนาดความละเอียดของรูปภาพที่ใช้ในการฝึกอบรม เป็น 608*608 pixel และทดลองปรับ batch size เป็น 1 เนื่องจาก GPU memory error เพราะมี memory ไม่เพียงพอ ซึ่งโดยเพิ่มรูปภาพทั้งหมด 300 รูป ต่อ Class จากเดิม 150 รูปต่อ Class

ผลลัพธ์การทดลอง :

ความแม่นยำลดลง โดยเกี่ยวเนื่องจากการปรับ config ให้มีประสิทธิภาพลดลงเนื่องจากทรัพยากรด้าน Hardware ไม่สามารถทำงานที่ input size 608*608 Batch=64 Subdivisions=2 ได้ และได้ลดลงมายัง 32 ก็ยังไม่สามารถทำการฝึกอบรมได้ ดังนั้นจึงตั้งค่าไว้เท่ากับ 1 และเพิ่มรูปภาพที่ใช้ในการฝึกอบรมเป็น 2 เท่าจากการทดลองครั้งที่ 2 เพื่อไม่ให้ได้ความแม่นยำที่ต่ำจนเกินไป และเริ่ม Overfitting ที่ประมาณ 5000 epoch

ตาราง 4.3 การทดลองที่ 3

Input size=608 Batch=1 Subdivisions=2	average IoU(%)	mAP (%)
1000	10.29%	10.7%
2000	44.82%	66.17%
3000	39.63%	40.66%
4000	34.53%	32.37%
5000	65.99%	88.82%
6000	44.65%	51.31%

4.4 การทดลองที่ 4

วัตถุประสงค์ :

ศึกษาการอบรบโมเดล และตรวจจับสินค้า เพื่อการเรียนรู้เชิงลึกของโมเดล YOLOv3 และปรับค่า Config TRAINING Input size=608*608 Batch=8 Subdivisions=2

รายละเอียดการทดลอง :

เนื่องจากการทดลองครั้งที่ 3 ทำให้คาดเดาจะมีความแม่นยำเพิ่มมากขึ้นเมื่อปรับค่าconfig ให้มากขึ้น ในครั้งนี้เราจึงเพิ่ม Batch size ให้สูงที่สุดที่ทรัพยากรด้าน Hardware สามารถทำงานได้

ผลลัพธ์การทดลอง :

ได้ความแม่นยำสูงและเสถียรกว่าเดิมอย่างมาก และเริ่มOverfitting ที่ประมาณ 5000 epoch

ตาราง 4.4 การทดลองที่ 4

Input size=608*608 Batch=8 Subdivisions=4	average IoU(%)	mAP (%)
1000	24.25%	35.24%
2000	55.87%	75.71%
3000	67.78%	83.31%
4000	73.09%	91.65%
5000	76.42%	94.43%
6000	70.33%	87.71%

4.5 สรุปผลที่ได้จากการทดลอง

สามารถสรุปได้ว่าในตัวแปรที่ควบคุมได้ง่ายที่เพิ่มความแม่นยำของโมเดลให้มากขึ้นนั่นก็คือ INPUT SIZE , จำนวนรูปภาพที่นำมาเข้าการฝึกอบรม, Batch ,Subdivisions โดยที่ถ้าต้องการความแม่นยำที่สูงควรตั้งค่า Batch size 64 และ Subdivisions 16 ตามที่ Darknet แนะนำไว้สำหรับ YOLOv3 แต่ก็แลกมาด้วยการใช้ทรัพยากรด้าน Hardware ที่ค่อนข้างสูง

บทที่ 5

บทสรุปและข้อเสนอแนะ

5.1 บทสรุป

สามารถสรุปได้ว่าในตัวแปรที่ควบคุมได้ง่ายที่เพิ่มความแม่นยำของโมเดลให้มากขึ้นนั่นก็คือ INPUT SIZE , จำนวนรูปภาพที่นำมาเข้าการฝึกอบรม, Batch ,Subdivisions โดยที่ถ้าต้องการความแม่นยำที่สูงควรใช้ YOLOv3.cfg ในการฝึกอบรมจะ ได้ความแม่นยำที่สูงมากแต่ก็แลกมาด้วยซึ่งทรัพยากรและเวลาที่ใช้ในการฝึกอบรมที่เพิ่มขึ้นอย่างมาก ควรใช้ภาพ 2000 เป็นอย่างน้อยต่อ 1 Class ใน Class ที่มีหลายรูปแบบหน้าตา แต่เนื่องด้วยการที่คลาสของ โครงงานนี้มีอยู่ปลักษณ์เดียว จึงใช้รูปภาพในการฝึกอบรมที่ไม่มากแต่ได้ความแม่นยำที่ไม่แน่นอนเกินไป ส่วนตัวแปรที่ควบคุมได้ยาก อย่างเช่นความชัด แสง และความละเอียดของภาพที่นำมาตรวจจับวัตถุ รูปแบบของวัตถุในรูปภาพที่ทำการนำมาเข้าการฝึกอบรมนั้นสามารถทำให้ความแม่นยำลดลงได้

5.2 ปัญหาและอุปสรรค

- 1) การที่ได้ความแม่นยำที่ต่ำนั้นเนื่องจากมีข้อมูลที่น่าไปฝึกอบรมน้อยเกินไป และ การจะ ได้มาซึ่งความแม่นยำในการตรวจจับวัตถุอาจต้องใช้ Dataset จำนวนมากและGPU ที่มีRAM สูงเนื่องจาก GPU Memory ไม่เพียงพออบรม
- 2) Software ที่ใช้ในการทดลองมีระบบปฏิบัติการที่แตกต่างกัน โดยการเขียน โปรแกรมในตอนเริ่มต้นนั้นทำบน Windows 10 แต่ตัวเครื่องที่ใช้ในการประมวลผลแอปพลิเคชันนั้นเป็น Linux ทำให้บางเครื่องมือั้น ไม่สามารถทำงานได้เหมือนกัน

- 3) Hardware ที่ใช้ในการทดลองมีสถาปัตยกรรมที่แตกต่างกัน โดยการเขียน โปรแกรมในตอนเริ่มต้นนั้นทำบน PC ซึ่งเป็น X86 แต่ตัวเครื่องที่ใช้ในการประมวลผลแอปพลิเคชันนั้นเป็น aarch64 ทำให้บางเครื่องมือ นั้น ไม่สามารถทำงานได้เหมือนกันและความเร็วในการประมวลผลต่างกันมาก
- 4) ตัวแปรในการอบรม Model การเรียนรู้เชิงลึกนั้นมียากมายจนเกินไป ทำให้ยากในการหา model ที่ดีที่สุดในระยะเวลาอันสั้น อย่างเช่น ขนาดวัตถุ สีของวัตถุ ความชัดของภาพ ขนาดของภาพ มุมของกล้อง จำนวนข้อมูลที่น่าไปอบรม ความเหมือนจริงของข้อมูล ทดสอบและ Config ต่าง ๆ ใน โมเดลที่อบรม

5.3 แนวทางแก้ปัญหา

1. ศึกษา Tool ที่ใช้ในระบบปฏิบัติการและสถาปัตยกรรมให้เหมาะสมแก่ตัว อุปกรณ์ที่ประมวลผลแอปพลิเคชัน
2. ฝึกอบรมโมเดลในเครื่องที่มี GPU RAM สูงๆ เพื่อความแม่นยำมากขึ้นและ นำโมเดลที่ได้ ออกมาประมวลผลในเครื่องทั่วไป
3. เมื่อมีข้อมูลที่น่าไปฝึกอบรมน้อย ควรปรับสิ่งแวดล้อมในระบบในภาพที่น่าไปอบรมเนื่อง ใกล้เคียงกับภาพที่ต้องนำมาตรวจจับวัตถุ จะมีความแม่นยำเพิ่มมากขึ้น
4. ลดการทำงานด้านกราฟิกลงเพื่อเพิ่มประสิทธิภาพในการทำงานของเครื่อง เนื่องจาก เมมโมรี่ของอุปกรณ์ไม่เพียงพอต่อการรันหลายแอปพลิเคชันพร้อม ๆ กัน

5.4 ข้อเสนอแนะ

- 1) หากต้องการโมเดลที่มีความแม่นยำสูงต้องใช้ ข้อมูลในการอบรมอย่างมากและปรับ Config ใน file นามสกุล .cfg ของ YOLOv3 ให้มีประสิทธิภาพยิ่งขึ้น แต่ก็ใช้ทรัพยากรด้าน Hardware สูงมากขึ้นเช่นกัน

2.) เพิ่มระบบสมาชิกเพื่อที่จะทำให้สามารถจัดโปรโมชันพิเศษและวิเคราะห์ทางด้านสถิติได้ละเอียดยิ่งขึ้น โดยทำการจัดแบ่ง เพศ อายุ อาชีพ ก็สามารถนำไปทำนายอนาคตเพื่อเพิ่มกำไรในอนาคตได้

3) เพิ่มช่องทางการจ่ายเงินเพื่อความสะดวกแก่ลูกค้า



บรรณานุกรม

Joseph Chet Redmon. 2018. YOLO: Real-Time Object Detection.

[Online] Available : <https://pjreddie.com/darknet/yolo/>

Matterport, Inc. 2017. Mask R-CNN for object detection and instance segmentation on Keras and TensorFlow.

[Online] Available : https://github.com/matterport/Mask_RCNN

Kaiming He, Georgia Gkioxari, Piotr Dollár and Ross Girshick. 2017. Mask R-CNN Computer Vision and Pattern Recognition.

[Online] Available : <https://arxiv.org/pdf/1703.06870>

Heng2j. 2018. Mask R-CNN for Object Detection and Segmentation.

[Online] Available : https://github.com/heng2j/Mask_RCNN

Arthur Ouaknine. 2018 Deep Learning Algorithm for Object Detection.

[Online] Available : <https://medium.com/zylapp/review-of-deep-learning-algorithms-for-object-detection-c1f3d437b852>