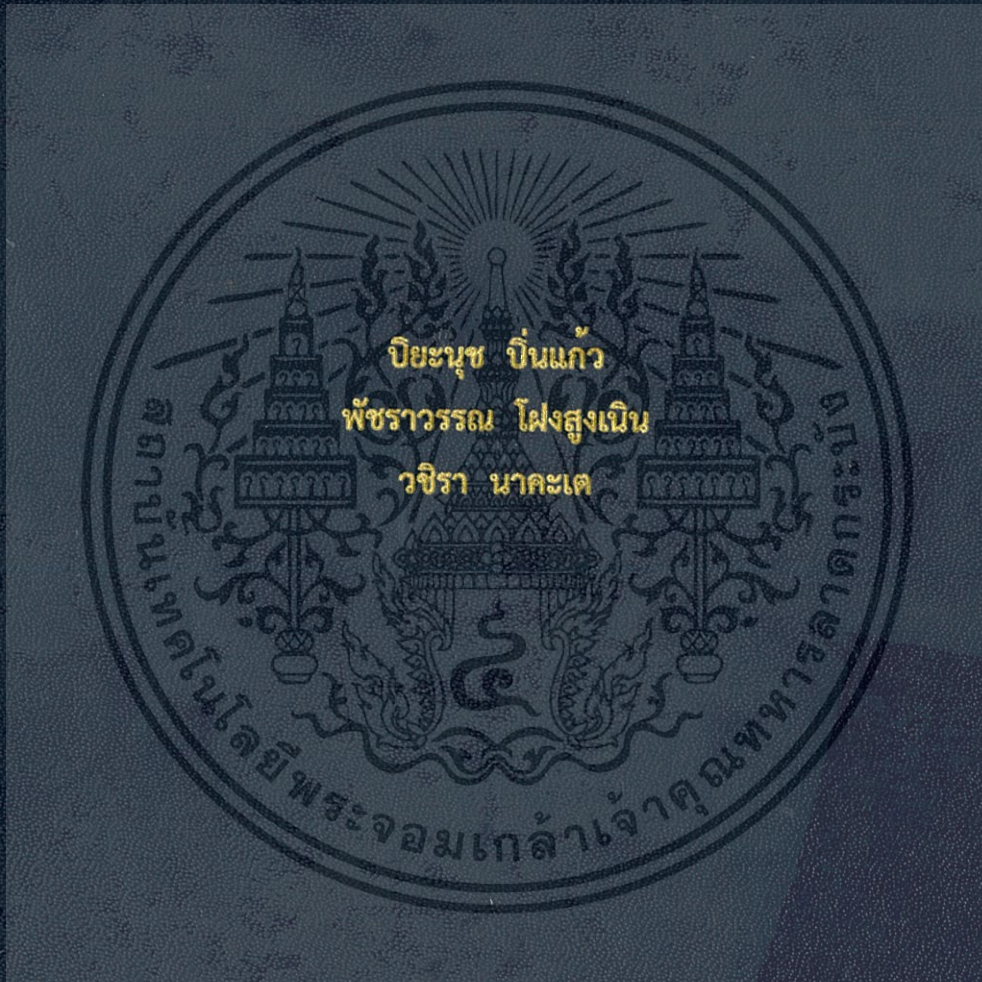


กระบวนการหาตัวกำหนดของบางเมทริกซ์

PROCESS OF COMPUTING THE DETERMINANT OF SOME MATRIX



ปัญหาพิเศษนี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตร  
ปริญญาวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาคณิตศาสตร์ประยุกต์  
ภาควิชาคณิตศาสตร์ คณะวิทยาศาสตร์  
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง  
ปีการศึกษา 2557

กระบวนการหาตัวกำหนดของบางเมทริกซ์  
PROCESS OF COMPUTING THE DETERMINANT OF SOME MATRIX



ปัญหาพิเศษนี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตร  
ปริญญาวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาคณิตศาสตร์ประยุกต์  
ภาควิชาคณิตศาสตร์ คณะวิทยาศาสตร์  
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง  
ปีการศึกษา 2557

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

# PROCESS OF COMPUTING THE DETERMINANT OF SOME MATRIX



PIYANUT PINKAEW

PATCHARAWAN FONGSUNGURN

WACHIRA NAKATE

A SPECIAL PROBLEM SUBMITTED IN PARTIAL FULFILLMENT  
OF THE REQUIREMENTS FOR THE DEGREE OF BACHELOR OF SCIENCE  
IN APPLIED MATHEMATICS  
DEPARTMENT OF MATHEMATICS  
FACULTY OF SCIENCE  
KING MONGKUT'S INSTITUTE OF TECHNOLOGY LADKRABANG  
ACADEMIC YEAR 2014

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

หัวข้อปัญหาพิเศษ กระบวนการหาตัวกำหนดของบางเมทริกซ์  
 Process of Computing The Determinant of Some Matrix

ชื่อนักศึกษา นางสาวปิยะนุช ปิ่นแก้ว 54050041  
 นางสาวพัชรารวรรณ โฝงสูงเนิน 54050048  
 นางสาววชิรา นาคะเต 54050067

ปริญญา วิทยาศาสตร์บัณฑิต (คณิตศาสตร์ประยุกต์)  
 ภาควิชา คณิตศาสตร์  
 ปีการศึกษา 2557  
 อาจารย์ที่ปรึกษา ดร.ศุภระวรรณ มะเวชะ

คณะวิทยาศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง อนุมัติให้  
 ปัญหาพิเศษนี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิทยาศาสตรบัณฑิต (คณิตศาสตร์  
 ประยุกต์) ประจำปีการศึกษา 2557

คณะกรรมการสอบ	ลายมือชื่อ
รศ.พัชรินทร์ เหมโชติ ประธานกรรมการ	
ดร.จวีชชัย คำประภัสสร กรรมการ	
ดร.ศุภระวรรณ มะเวชะ กรรมการและอาจารย์ที่ปรึกษา	

ลิขสิทธิ์ของคณะวิทยาศาสตร์  
 สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
 ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

หัวข้อปัญหาพิเศษ	กระบวนการหาตัวกำหนดของบางเมทริกซ์	
	Process of Computing The Determinant of Some Matrix	
ชื่อนักศึกษา	นางสาวปิยะนุช ปิ่นแก้ว	54050041
	นางสาวพัชรารวรรณ โฝงสูงเนิน	54050048
	นางสาววชิรา นาคะเต	54050067
ปริญญา	วิทยาศาสตร์บัณฑิต (คณิตศาสตร์ประยุกต์)	
ภาควิชา	คณิตศาสตร์	
ปีการศึกษา	2557	
อาจารย์ที่ปรึกษา	ดร.ศุภระวรรณ มะเวชะ	

### บทคัดย่อ

ปัญหาพิเศษนี้เป็นการศึกษาและรวบรวมวิธีการใหม่ๆ ในการคำนวณหาตัวกำหนดของบางเมทริกซ์ขนาดต่าง ๆ ซึ่งได้แก่ วิธีการใหม่ในการคำนวณหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาด  $3 \times 3$  วิธีการใหม่ในการคำนวณหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาด  $4 \times 4$  วิธีการใหม่ในการคำนวณหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาด  $4 \times 4$  โดยลดรูปขนาดของตัวกำหนดตามวิธีการของ Dodgson วิธีการใหม่ในการคำนวณหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาด  $n \times n$  เมื่อ  $n \geq 5$  โดยลดขนาดลงไป 4 อันดับ รวมทั้งศึกษาการนำวิธีการเหล่านี้มาประยุกต์ใช้คำนวณหาตัวกำหนดของบางเมทริกซ์ที่มีขนาดใหญ่อย่างเหมาะสม นอกจากนี้ยังมีวิธีการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์หัวลูกศรโดยใช้สูตรของ Sherman-Morrison

คำสำคัญ : ตัวกำหนด เมทริกซ์หัวลูกศร สูตรของ Sherman-Morrison

ก.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Title	Process of Computing The Determinant of Some Matrix	
Students	Miss. Piyanut Pinkaew	54050041
	Miss. Patcharawan Fonsungnurn	54050048
	Miss. Wachira Nakate	54050067
Degree	Bachelor of Science (Applied Mathematics)	
Department	Mathematics	
Academic Year	2014	
Advisor	Dr. Sukrawan Mavecha	

### ABSTRACT

This special problem was to study and collect new methods for calculation the determinant of some matrix e.g.  $3 \times 3$  matrix,  $4 \times 4$  matrix by Dodgson's process and  $n \times n$  matrix which  $n \geq 5$  matrix by reducing their sizes by four. Also we applied above methods to find the determinant of some matrix. Furthermore there were the method to find the determinant of the arrowhead matrix by using Sherman-Morrison formula.

**Keywords** : Determinant, Arrowhead matrix, Sherman-Morrison formula

ข.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## กิตติกรรมประกาศ

สำหรับการจัดทำปัญหาพิเศษในหัวข้อเรื่อง กระบวนการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์นี้ คณะผู้จัดทำใคร่ขอขอบพระคุณ ดร.ศุภระวรรณ มะเวชะ เป็นอย่างสูงที่ได้ให้ความกรุณาช่วยให้คำปรึกษาและความรู้ในเนื้อหาที่ต้องนำมาใช้ในการทำปัญหาพิเศษนี้และช่วยตรวจสอบแก้ไขงานให้เกิดความถูกต้องครบถ้วน ตลอดจนเป็นแรงผลักดันให้คณะผู้จัดทำมีความเพียรพยายามทำปัญหาพิเศษให้สำเร็จลุล่วงไปได้ด้วยดี นอกจากนี้คณะผู้จัดทำใคร่ขอขอบพระคุณ รศ.พัชรินทร์ เหมโชติ และ ดร.ธวัชชัย คำประภัสสร ที่ได้ให้ความกรุณาสละเวลามาเป็นประธานกรรมการสอบและกรรมการสอบในปัญหาพิเศษนี้ รวมถึงให้ความรู้ ข้อเสนอแนะ เพื่อเป็นประโยชน์สำหรับใช้ในการแก้ไขปัญหาพิเศษให้เกิดความถูกต้องและสมบูรณ์

ท้ายที่สุด ทางคณะผู้จัดทำใคร่ขอขอบพระคุณท่านอาจารย์สาขาวิชาคณิตศาสตร์ คณะวิทยาศาสตร์ทุกท่านที่ท่านช่วยประสิทธิ์ประสาทความรู้ให้แก่คณะผู้จัดทำอันเกี่ยวกับภาคทฤษฎีและภาคปฏิบัติเสมอมาตลอดจนขอขอบพระคุณเจ้าหน้าที่ของทางสาขาวิชาคณิตศาสตร์ที่ได้ช่วยอำนวยความสะดวกในการใช้บริการห้องและการเปิดอุปกรณ์ในการทำปัญหาพิเศษนี้ จนเป็นผลทำให้ปัญหาพิเศษนี้สำเร็จไปได้ด้วยดี

นางสาวปิยะนุช ปิ่นแก้ว

นางสาวพัชรารรณ ไผ่สูงเนิน

นางสาวชिरา นาคะเต

ค.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

# สารบัญ

	หน้า
บทคัดย่อภาษาไทย	ก
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ	ข
กิตติกรรมประกาศ	ค
สารบัญ	ง

## บทที่ 1 บทนำ

1.1 ความสำคัญและที่มาของปัญหา	1
1.2 วัตถุประสงค์ของงานวิจัย	1
1.3 ขอบเขตของงานวิจัย	1
1.4 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ	2
1.5 ขั้นตอนในการดำเนินงาน	2
1.6 ระยะเวลาในการดำเนินงาน	3

## บทที่ 2 ทฤษฎีและหลักการที่เกี่ยวข้อง

2.1 เมทริกซ์	4
2.1.1 การบวกเมทริกซ์	5
2.1.2 การคูณเมทริกซ์ด้วยสเกลาร์	7
2.1.3 การสลับเปลี่ยน	11
2.1.4 การคูณเมทริกซ์	12
2.2 การดำเนินการมูลฐาน	14
2.3 ตัวกำหนดและวิธีการหาตัวกำหนด	15
2.3.1 นิยามตัวกำหนด	15
2.3.2 คุณสมบัติตัวกำหนด	17
2.3.3 วิธีการหาตัวกำหนด	23
2.3.3.1 การหาตัวกำหนดโดยการกระจายลาปลาซ	23
2.3.3.2 วิธีการใหม่ในการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาด $3 \times 3$	28
2.3.3.3 วิธีการใหม่ในการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาด $4 \times 4$	32
2.3.3.4 วิธีการใหม่ในการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาด $4 \times 4$ โดยลดรูปขนาดของตัวกำหนดตามวิธีของ Dodgson	34
2.3.3.5 วิธีการใหม่ในการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาด $n \times n$ เมื่อ $n \geq 5$ โดยลดขนาดลงไป 4 อันดับ	36

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## สารบัญ(ต่อ)

	หน้า
บทที่ 3 ตัวกำหนดของบางเมทริกซ์	
3.1 เมทริกซ์เอกลักษณะ	42
3.2 เมทริกซ์สามเหลี่ยมบน	44
3.3 เมทริกซ์สามเหลี่ยมล่าง	46
บทที่ 4 กระบวนการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์หัวลูกศร	
4.1 สูตรของ Sherman – Morrison และหัวข้อที่เกี่ยวข้อง	48
4.2 สูตรการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์หัวลูกศรรูปแบบเฉพาะ	55
4.3 ขั้นตอนการหาตัวกำหนดเมทริกซ์หัวลูกศรรูปแบบทั่วไป	57
บทที่ 5 สรุปผลการวิจัยและข้อเสนอแนะ	
5.1 สรุปผลการวิจัย	65
5.2 ข้อเสนอแนะ	65
เอกสารอ้างอิง	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

# บทที่ 1

## บทนำ

### 1.1 ความสำคัญและที่มาของปัญหา

การหาตัวกำหนดของเมทริกซ์เป็นสิ่งที่มีความจำเป็นมากในการศึกษาเกี่ยวกับเมทริกซ์ตั้งแต่อดีตจนถึงปัจจุบัน ดังนั้นนักวิจัยทางคณิตศาสตร์มากมายพยายามค้นคว้าหาวิธีการใหม่ๆ ในการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ที่มีขนาดต่างๆ ในปี ค.ศ. 1866 C.L. Dodgson [1] ได้คิดค้นวิธีการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์จัตุรัสขนาด  $n \times n$  โดยลดตัวกำหนดจากมิติ  $n \times n$  เป็นมิติ  $(n-1) \times (n-1)$  แต่วิธีนี้ใช้ได้สำหรับเมทริกซ์ที่มีสมาชิกแต่ละตำแหน่งห้ามเป็นศูนย์ ยกเว้นสมาชิกตำแหน่ง 11 และตำแหน่ง  $nn$  ต่อมาในปี ค.ศ. 2009 Dardan tlaizaj [2] ได้คิดค้นวิธีการใหม่ในการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาด  $3 \times 3$  ข้อดีของวิธีนี้เมื่อเปรียบเทียบกับวิธีอื่นที่รู้จักคือคำนวณได้รวดเร็ว ดังนั้นจึงสามารถสร้างรูปแบบที่ง่ายในการคำนวณหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาด  $3 \times 3$  ได้และในปีเดียวกัน Qefsere Gjonbalaj และ Armend Salihu [3] ได้คิดค้นวิธีการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาด  $n \times n$  โดยลดขนาดของเมทริกซ์ไป 4 อันดับ แต่วิธีนี้ใช้ได้สำหรับเมทริกซ์ตั้งแต่ขนาด  $5 \times 5$  ขึ้นไป นอกจากนี้ Qefsere Gjonbalaj และ Armend Salihu [4] ได้คิดค้นวิธีใหม่ในการคำนวณหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาด  $4 \times 4$  โดยวิธีการของ sarrus นั่นคือ คำนวณหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาด  $3 \times 3$  มาประยุกต์ใช้กับวิธีการนี้ ซึ่งแต่ละวิธีจะมีข้อดีที่แตกต่างกันแล้วแต่กระบวนการที่เราจะนำไปใช้ว่าเมทริกซ์ที่เราต้องการหาตัวกำหนดนั้นมีขนาดเท่าไร

โครงการปัญหาพิเศษเรื่องนี้จะทำการรวบรวมเกี่ยวกับวิธีการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาดต่างๆ เพื่อในอนาคตจะนำวิธีการต่าง ๆ นี้มาประยุกต์ใช้ร่วมกันในการหาตัวกำหนดของบางเมทริกซ์ที่มีขนาดใหญ่ซึ่งยากต่อการหาตัวกำหนดโดยใช้วิธีใดวิธีหนึ่งเท่านั้น

### 1.2 วัตถุประสงค์ของงานวิจัย

ต้องการศึกษาวิธีการในการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาดต่างๆ เพื่อนำไปประยุกต์ใช้ในการหาตัวกำหนดของบางเมทริกซ์ที่มีขนาดใหญ่ เนื่องจากการหาตัวกำหนดของบางเมทริกซ์ที่มีขนาดใหญ่ นั้นทำได้ยากและซับซ้อน จึงต้องอาศัยวิธีการใหม่ๆ เหล่านี้เข้าช่วย ซึ่งแต่ละวิธีจะมีข้อดีที่แตกต่างกัน เราต้องการหาว่าวิธีใดเหมาะสมกับเมทริกซ์ขนาดต่างๆ นั้น

### 1.3 ขอบเขตของงานวิจัย

จะพิจารณาวิธีการในการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาดต่างๆ โดยหลีกเลี่ยงวิธีการกระจายลาปลาซ

## 1.4 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

- 1.4.1 ได้เรียนรู้วิธีการในการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาดต่างๆ
- 1.4.2 สามารถนำการหาตัวกำหนดของบางเมทริกซ์ขนาดต่างๆมาประยุกต์ใช้ในการหาตัวกำหนดของบางเมทริกซ์ที่มีขนาดใหญ่ได้
- 1.4.3 สามารถหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาดต่างๆ ได้ง่ายขึ้น

## 1.5 ขั้นตอนในการดำเนินงาน

- 1.5.1 ศึกษาความรู้ขั้นพื้นฐาน
- 1.5.2 ศึกษาวิธีและรวบรวมการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาดต่างๆ
- 1.5.3 นำวิธีการต่างๆมาประยุกต์ใช้กับบางเมทริกซ์ที่มีขนาดใหญ่
- 1.5.4 ทำการตรวจสอบความถูกต้องของผลลัพธ์



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## 1.6 ระยะเวลาในการดำเนินงาน

ระยะเวลาที่ใช้ในการดำเนินงานตามแผนงาน 10 เดือน ได้แสดงไว้ในตาราง

กิจกรรมดำเนินงาน	ระยะเวลาในการดำเนินงาน									
	ปี 2557					ปี 2558				
	ส.ค.	ก.ย.	ต.ค.	พ.ย.	ธ.ค.	ม.ค.	ก.พ.	มี.ค.	เม.ย.	พ.ค.
ศึกษาข้อมูล และกำหนดหัวข้อปัญหาพิเศษ										
ศึกษาและทำความเข้าใจเกี่ยวกับนิยาม ทฤษฎีของเมทริกซ์และการดำเนินการมูลฐาน										
ศึกษาและทำความเข้าใจเกี่ยวกับนิยาม ทฤษฎีของตัวกำหนด										
ศึกษาค้นคว้าเอกสารวิจัยเกี่ยวกับวิธีการใหม่ในการคำนวณหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาดต่างๆ										
ค้นคว้าข้อมูลเพิ่มเติมเพื่อนำมาประกอบการทำปัญหาพิเศษ										
ทำการเก็บรวบรวมข้อมูลที่ได้จากการค้นคว้า										
ทำการศึกษา วิเคราะห์ กระบวนการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ที่มีขนาดต่างๆ										
ตรวจสอบความถูกต้องของเนื้อหาทั้งหมด										
จัดทำรูปเล่มปัญหาพิเศษ พร้อมทั้งจัดทำแบบการนำเสนอ										
ข้อมนำเสนอปัญหาพิเศษ										
นำเสนอปัญหาพิเศษ										

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## บทที่ 2

# ทฤษฎีและหลักการที่เกี่ยวข้อง

### 2.1 เมทริกซ์ (Matrix)

นิยาม 2.1 เมทริกซ์เป็นการเขียนจำนวนเรียงแถวลำดับในรูปแบบสี่เหลี่ยมมุมฉากภายในเครื่องหมาย  $[ ]$  และจำนวนในเมทริกซ์เรียกว่า สมาชิก (entries) ของเมทริกซ์

ปกติเขียนเมทริกซ์ด้วยอักษรตัวใหญ่ เช่น  $A, B, C, \dots$  ดังตัวอย่าง

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -1 & 4 & 5 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 0 \end{bmatrix}, C = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

จะเห็นว่าเมทริกซ์มีหลายรูปแบบขึ้นอยู่กับจำนวนแนวนอนและแนวตั้ง เช่น  $A$  มี 2 แนวนอน 3 แนวตั้ง เมทริกซ์ใดๆ ที่มี  $m$  แนวนอน  $n$  แนวตั้ง จะเป็นเมทริกซ์ที่มีขนาด (size)  $m \times n$  จากตัวอย่างเมทริกซ์  $A, B$  และ  $C$  ข้างต้นมีขนาด  $2 \times 3, 2 \times 2$  และ  $3 \times 1$  ตามลำดับ เมทริกซ์ที่มีขนาด  $1 \times n$  เรียกว่า เมทริกซ์แนวนอนและเมทริกซ์ขนาด  $m \times 1$  เรียกว่า เมทริกซ์แนวตั้ง

สมาชิกแต่ละตัวของเมทริกซ์สามารถระบุตำแหน่งของเมทริกซ์คือสมาชิกตำแหน่งที่  $(i, j)$  คือ สมาชิกที่อยู่ในตำแหน่งแนวนอนที่  $i$  และแนวตั้งที่  $j$  ดังตัวอย่าง

สมาชิกตำแหน่งที่  $(1, 2)$  ของ  $\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$  คือ 2

สมาชิกตำแหน่งที่  $(2, 3)$  ของ  $\begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 0 & 4 & 5 \end{bmatrix}$  คือ 5

เมทริกซ์  $A$  มีขนาด  $m \times n$  เขียนรูปทั่วไปได้ดังนี้

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

สมาชิกตำแหน่งที่  $(i, j)$  ของ  $A$  เขียนแทนด้วย  $a_{ij}$  และแทนเมทริกซ์  $A$  ด้วย  $A = [a_{ij}]$  ซึ่ง  $a_{ij}$  เป็นสมาชิกที่อยู่ในแถวแนวนอนที่  $i$  และแนวตั้งที่  $j$  ของ  $A$  เช่น

เมทริกซ์ขนาด  $3 \times 2$  แทนด้วย  $A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{bmatrix}$

ส่วนเมทริกซ์  $A$  ซึ่งมีขนาด  $n \times n$  เรียกว่า เมทริกซ์จัตุรัส สำหรับเมทริกซ์จัตุรัส  $A = [a_{ij}]$  สมาชิกที่อยู่ในตำแหน่ง  $a_{11}, a_{22}, \dots, a_{nn}$  จะอยู่บนแนวทแยงหลัก (main diagonal) ของ  $A$  ซึ่งแนวทแยงหลักของ  $A$  ตำแหน่งจากมุมซ้ายบนไปยังมุมขวาล่างของ  $A$  ดังตัวอย่าง (กรณี  $3 \times 3$ )

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix}$$

การกล่าวถึงตำแหน่งของสมาชิกและขนาดของเมทริกซ์นั้น ปกติจะกล่าวถึงแนวนอนก่อนแนวตั้ง ตัวอย่าง เช่น ถ้ากล่าวถึง

เมทริกซ์ที่มีขนาด  $m \times n$  หมายถึง เมทริกซ์มี  $m$  แนวนอน  $n$  แนวตั้ง  
สมาชิกที่  $(i, j)$  หมายถึง สมาชิกนั้นอยู่ในตำแหน่งแนวนอนที่  $i$  และในแนวตั้งที่  $j$   
ถ้าสมาชิกนั้นแทนด้วย  $a_{ij}$  แล้วหมายถึง สมาชิกในแนวนอนที่  $i$  และในแนวตั้งที่  $j$

เมทริกซ์  $A$  และ  $B$  เท่ากัน (เขียนแทนด้วย  $A = B$ ) ก็ต่อเมื่อ

1. มีขนาดเท่ากัน
2. สมาชิกที่อยู่ในตำแหน่งเดียวกันมีค่าเท่ากัน

ถ้าเมทริกซ์  $A$  และ  $B$  เขียนในรูป  $A = [a_{ij}], B = [b_{ij}]$  แล้วเงื่อนไขที่ 2 เขียนได้ในรูป  $[a_{ij}] = [b_{ij}]$  ซึ่งหมายความว่า  $a_{ij} = b_{ij}$  สำหรับทุกค่า  $i$  และ  $j$

ตัวอย่าง 2.2 กำหนด  $A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}, C = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$

จงบอกความเป็นไปได้สำหรับ  $A = B, B = C, A = C$

วิธีทำ  $A = B$  เป็นไปไม่ได้ เพราะ  $A$  และ  $B$  มีขนาดต่างกัน สำหรับ  $A$  มีขนาด  $2 \times 2$

ส่วน  $B$  มีขนาด  $2 \times 3$  ในทำนองเดียวกัน เป็นไปไม่ได้ที่  $B = C$

สำหรับ  $A = C$  เป็นไปได้ เนื่องจากขนาดของ  $A$  เท่ากับขนาดของ  $C$  นั่นคือ

$$\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$$

ก็ต่อเมื่อ  $a = -1, b = -1, c = 0$  และ  $d = 2$

#

### 2.1.1.การบวกเมทริกซ์

**นิยาม 2.3** ถ้า  $A$  และ  $B$  มีขนาดเท่ากัน ผลบวกของ  $A + B$  คือเมทริกซ์ที่ได้จากการบวกสมาชิกที่อยู่ในตำแหน่งเดียวกัน ถ้า  $A = [a_{ij}], B = [b_{ij}]$  แล้ว  $A + B = [a_{ij} + b_{ij}]$

ตัวอย่าง 2.4 ถ้า  $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -1 & 4 & 5 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 \\ -1 & 2 & 3 \end{bmatrix}$  จงหา  $A + B$

วิธีทำ  $A + B = \begin{bmatrix} 1+1 & 2+0 & 3+(-2) \\ -1+(-1) & 4+2 & 5+3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 2 & 1 \\ -2 & 6 & 8 \end{bmatrix}$  #

ตัวอย่าง 2.5 จงหา  $a, b$  และ  $c$  ถ้า  $\begin{bmatrix} a & b & c \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} c & a & b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & 2 & -1 \end{bmatrix}$

วิธีทำ ผลบวกของ 2 เมทริกซ์คือ  $\begin{bmatrix} a+c & b+a & c+b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & 2 & -1 \end{bmatrix}$

เนื่องจากเมทริกซ์เท่ากัน จะได้  $a + c = 3, b + a = 2$  และ  $c + b = -1$

หาผลเฉลยของสมการจะได้  $a = 3, b = -1$  และ  $c = 0$  #

ถ้า  $A, B$  และ  $C$  เป็นเมทริกซ์ใดๆ ที่มีขนาดเท่ากันแล้ว

$$A + B = B + A \quad (\text{คุณสมบัติการสลับที่})$$

$$A + (B + C) = (A + B) + C \quad (\text{คุณสมบัติการจัดหมู่})$$

พิสูจน์ ถ้า  $A = \begin{bmatrix} a_{ij} \end{bmatrix}$  และ  $B = \begin{bmatrix} b_{ij} \end{bmatrix}$  แล้วสมาชิกที่  $(i, j)$  ของ  $A + B$  และ  $B + A$

ตามลำดับ คือ  $a_{ij} + b_{ij}$  และ  $b_{ij} + a_{ij}$  เนื่องจากผลลัพธ์นี้เท่ากัน ดังนั้นจะได้

$$A + B = \begin{bmatrix} a_{ij} + b_{ij} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_{ij} + a_{ij} \end{bmatrix} = B + A$$

ส่วนคุณสมบัติการจัดหมู่ก็แสดงได้ในทำนองเดียวกัน

เมทริกซ์ขนาด  $m \times n$  ซึ่งมีสมาชิกทุกตัวเป็นศูนย์ เรียกว่า เมทริกซ์ศูนย์ (zero matrix) และแทนด้วย  $O$  (หรือ  $O_{mn}$  ถ้าต้องการระบุขนาด) ซึ่งจะได้ว่าสำหรับเมทริกซ์ขนาด  $m \times n$

$$O + X = X$$

นิเสธ (negative) ของเมทริกซ์ขนาด  $m \times n$  (แทนด้วย  $-A$ ) คือเมทริกซ์ขนาด  $m \times n$  ที่ได้จากคูณสมาชิกทุกสมาชิกของ  $A$  ด้วย  $-1$  ถ้า  $A = \begin{bmatrix} a_{ij} \end{bmatrix}$  แล้ว  $-A = \begin{bmatrix} -a_{ij} \end{bmatrix}$  และ

$$A + (-A) = O$$

เป็นจริงสำหรับทุกๆ เมทริกซ์  $A$  และเมทริกซ์  $O$  ที่ได้นั้นต้องมีขนาดเดียวกันกับ  $A$

ผลต่าง (difference) ของเมทริกซ์  $A$  และ  $B$  ซึ่งมีขนาด  $m \times n$  แทนด้วย  $A - B$

และ  $A - B = A + (-B)$  ถ้า  $A = \begin{bmatrix} a_{ij} \end{bmatrix}$  และ  $B = \begin{bmatrix} b_{ij} \end{bmatrix}$

แล้ว  $A - B = \begin{bmatrix} a_{ij} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -b_{ij} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{ij} - b_{ij} \end{bmatrix}$

ซึ่งเป็นเมทริกซ์ขนาด  $m \times n$  ที่สมาชิกแต่ละสมาชิกได้มาจากการหาผลต่างของสมาชิกที่อยู่ในตำแหน่งเดียวกัน

ตัวอย่าง 2.6 กำหนด  $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -1 & 2 & 1 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 2 \end{bmatrix}, C = \begin{bmatrix} -1 & 2 & 0 \\ 3 & -2 & 1 \end{bmatrix}$

จงหา  $A + B - C$

วิธีทำ  $A + B - C = \begin{bmatrix} 1+0-(-1) & 2+1-2 & 3+1-0 \\ -1+2-3 & 2+1-(-2) & 1+2-1 \end{bmatrix}$

$$= \begin{bmatrix} 2 & 1 & 4 \\ -2 & 5 & 2 \end{bmatrix}$$

#

ตัวอย่าง 2.7 จงหาเมทริกซ์  $X$  เมื่อกำหนด  $\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -3 & 4 \end{bmatrix} + X = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$

วิธีทำ ให้  $X = \begin{bmatrix} x & y \\ z & w \end{bmatrix}$

ดังนั้น  $\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -3 & 4 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} x & y \\ z & w \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$

$$\begin{bmatrix} 1+x & 2+y \\ -3+z & 4+w \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$$

จากกฎการเท่ากันของเมทริกซ์จะได้

$$1+x=2, 2+y=0, -3+z=-1 \text{ และ } 4+w=1$$

จากแต่ละสมการ  $x=1, y=-2, z=2$  และ  $w=-3$

$$X = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 2 & -3 \end{bmatrix}$$

#

### 2.1.2 การคูณเมทริกซ์ด้วยสเกลาร์

**บทนิยาม 2.8** ถ้า  $A$  เป็นเมทริกซ์ใดๆ  $k$  เป็นค่าคงที่ใดๆ แล้วผลคูณเมทริกซ์ด้วยสเกลาร์  $kA$  คือ เมทริกซ์ที่ได้จากการคูณแต่ละสมาชิกของ  $A$  ด้วย  $k$  ถ้า  $A = [a_{ij}]$  แล้ว

$$kA = [ka_{ij}]$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตัวอย่าง 2.9 ถ้า  $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 3 \\ -1 & 2 & 1 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 2 & 0 & 3 \end{bmatrix}$  จงหา  $2A - 3B$

$$\begin{aligned} \text{วิธีทำ } 2A - 3B &= \begin{bmatrix} 4 & 2 & 6 \\ -2 & 4 & 2 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 3 & 6 & -3 \\ 6 & 0 & 9 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 1 & -4 & 9 \\ -8 & 4 & -7 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

#

ถ้า  $A$  เป็นเมทริกซ์ใดๆ จะได้  $kA$  เป็นเมทริกซ์ใดๆ ที่มีขนาดเดียวกันกับ  $A$  ( $k$  เป็นค่าคงที่ใดๆ) เพราะว่า เมทริกซ์ศูนย์มีสมาชิกทุกตัวเป็นศูนย์จะได้

$$0A = 0 \text{ และ } k0 = 0$$

จาก  $0A = 0$  ศูนย์ที่อยู่ทางซ้ายมือของสมการหมายถึงค่าคงที่ศูนย์ ส่วนศูนย์ที่อยู่ทางขวามือของสมการเป็นเมทริกซ์ศูนย์ สำหรับ  $k0 = 0$  นั้นศูนย์ทั้งสองเทอมในสมการหมายถึง เมทริกซ์ศูนย์ หรือกล่าวอีกอย่างได้ว่า  $kA = 0$  ก็ต่อเมื่อ  $k = 0$  หรือ  $A = 0$

ตัวอย่าง 2.10 จงแสดงว่า ถ้า  $kA = 0$  แล้ว  $k = 0$  หรือ  $A = 0$

วิธีทำ ให้  $A = [a_{ij}]$

เมื่อ  $kA = 0$  จะได้  $ka_{ij} = 0$  สำหรับทุก  $i$  และ  $j$

ถ้า  $k = 0$  แล้วไม่มีอะไรต้องทำ

ถ้า  $k \neq 0$  แล้ว  $ka_{ij} = 0$

ดังนั้นจะได้ว่า  $a_{ij} = 1 \cdot a_{ij} = \frac{1}{k}(ka_{ij}) = \frac{1}{k}(0) = 0$  สำหรับทุก  $i$  และ  $j$

นั่นคือ  $A = 0$

#

ทฤษฎีบท 2.11 ให้  $A, B$  และ  $C$  เป็นเมทริกซ์ใดๆ มีขนาด  $m \times n$  ให้  $k$  และ  $p$  แทนจำนวนจริงใดๆ แล้ว

1.  $A + B = B + A$
2.  $A + (B + C) = (A + B) + C$
3. มีเมทริกซ์  $0$  ขนาด  $m \times n$  ซึ่ง  $0 + A = A$  สำหรับแต่ละ  $A$
4. สำหรับแต่ละ  $A$  เมทริกซ์  $-A$  ขนาด  $m \times n$  ซึ่ง  $A + (-A) = 0$
5.  $k(A + B) = kA + kB$
6.  $(k + p)A = kA + pA$
7.  $(kp)A = k(pA)$
8.  $1A = A$

พิสูจน์ (1) ถ้า  $A = [a_{ij}]$  และ  $B = [b_{ij}]$  แล้วสมาชิกที่  $(i, j)$  ของ  $A + B$  และ  $B + A$  ตามลำดับ คือ  $a_{ij} + b_{ij}$  และ  $b_{ij} + a_{ij}$  เนื่องจากผลลัพธ์นี้เท่ากัน ดังนั้นจะได้

$$A + B = [a_{ij} + b_{ij}] = [b_{ij} + a_{ij}] = B + A$$

ส่วนคุณสมบัติการจับหมู่ (2) ก็แสดงได้ในทำนองเดียวกัน

พิสูจน์ (3) ให้  $0 = [0_{ij}]$  และ  $A = [a_{ij}]$

$$\begin{aligned} 0 + A &= [0_{ij}] + [a_{ij}] \\ &= [0_{ij} + a_{ij}] \\ &= [a_{ij}] \\ &= A, \forall A \end{aligned}$$

ดังนั้น  $0 + A = A$

พิสูจน์ (4) ให้  $A = [a_{ij}]$  และ  $-A = [-a_{ij}]$

$$\begin{aligned} A + (-A) &= [a_{ij}] + [-a_{ij}] \\ &= [a_{ij} + (-a_{ij})] \\ &= [a_{ij} - a_{ij}] \\ &= [0_{ij}] \\ &= 0 \end{aligned}$$

ดังนั้น  $A + (-A) = 0$

พิสูจน์ (5) ให้  $A = [a_{ij}]$  และ  $B = [b_{ij}]$  แทนเมทริกซ์ที่มีขนาดเดียวกัน แล้ว

$$A + B = [a_{ij} + b_{ij}]$$

ดังนั้นสมาชิกที่  $(i, j)$  ของ  $k(A + B)$  คือ

$$k(a_{ij} + b_{ij}) = ka_{ij} + kb_{ij}$$

แต่ผลลัพธ์ดังกล่าวเป็นสมาชิกที่  $(i, j)$  ของ  $kA + kB$

ดังนั้น  $k(A + B) = kA + kB$

ส่วนคุณสมบัติข้ออื่นๆ พิสูจน์ได้ในทำนองเดียวกัน

คุณสมบัติข้อ 5 ข้อ 6 ในทฤษฎีบท

เป็นจริงสำหรับเมทริกซ์และจำนวนจริงได้มากกว่า 2 เทอม ดังนี้

$$k(A + B + C) = kA + kB + kC$$

$$(k + p + m)A = kA + pA + mA$$

และคุณสมบัติข้อ 7 และ 8 ก็ขยายได้เช่นเดียวกัน □

**ตัวอย่าง 2.12** จงหาเมทริกซ์  $X$  และ  $Y$  ขนาด  $1 \times 3$  ที่ทำให้

$$X + 2Y = \begin{bmatrix} 1 & 3 & -2 \end{bmatrix}$$

$$X + Y = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

วิธีทำ ให้  $A = \begin{bmatrix} 1 & 3 & -2 \end{bmatrix}$ ,  $B = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}$  แล้วจะได้สมการ

$$X + 2Y = A \tag{1}$$

$$X + Y = B \tag{2}$$

สมการ (1) ลบด้วยสมการ (2) จะได้

$$X - X + 2Y - Y = A - B$$

$$Y = A - B$$

$$Y = \begin{bmatrix} -1 & 3 & -3 \end{bmatrix}$$

สมการ (2) คูณด้วย 2 แล้วลบด้วยสมการ (1) จะได้

$$2X - X + 2Y - 2Y = 2B - A$$

$$X = 2B - A$$

$$X = \begin{bmatrix} 3 & -3 & 4 \end{bmatrix}$$

#

### 2.1.3 การสลับเปลี่ยน (Transpose)

**นิยาม 2.13** ถ้า  $A$  เป็นเมทริกซ์ขนาด  $m \times n$  การสลับเปลี่ยนของ  $A$  แทนด้วย  $A^T$  เป็นเมทริกซ์ขนาด  $n \times m$  ที่มีสมาชิกในตำแหน่งที่  $(i, j)$  เท่ากับสมาชิกในตำแหน่งที่  $(j, i)$  ของ  $A$

จากนิยามเขียนอีกอย่างหนึ่งได้ว่า ถ้า  $A = [a_{ij}]$  แล้ว  $A^T = [a_{ji}]$  หรือกล่าวง่ายๆ คือ การสลับเปลี่ยนจากแนวนอนเป็นแนวตั้ง

**ตัวอย่าง 2.14** จงหาเมทริกซ์สลับเปลี่ยนของเมทริกซ์ที่กำหนดให้ต่อไปนี้

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 5 \\ 2 \\ 6 \end{bmatrix}, C = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 2 & 4 & 6 \end{bmatrix}$$

**วิธีทำ**  $A^T = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}, B^T = \begin{bmatrix} 5 & 2 & 6 \end{bmatrix}, C^T = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{bmatrix}$  #

**ทฤษฎีบท 2.15** ให้  $A$  และ  $B$  แทนเมทริกซ์ขนาดเดียวกัน และ  $k$  เป็นค่าคงที่ใดๆ

1. ถ้า  $A$  เป็นเมทริกซ์ขนาด  $m \times n$  แล้ว  $A^T$  เป็นเมทริกซ์ขนาด  $n \times m$
2.  $(A^T)^T = A$
3.  $(kA)^T = kA^T$
4.  $(A + B)^T = A^T + B^T$

**พิสูจน์** จะพิสูจน์คุณสมบัติข้อ 3

ถ้า  $A = [a_{ij}]$  แล้ว  $kA = [ka_{ij}]$

ดังนั้น  $(kA)^T = [ka_{ji}] = k[a_{ji}] = kA^T$  □

**นิยาม 2.16** เมทริกซ์  $A$  เรียกว่า เมทริกซ์สมมาตร (symmetric) ถ้า  $A = A^T$

จากนิยามจะได้ว่าเมทริกซ์สมมาตรต้องเป็นเมทริกซ์จัตุรัส และชื่อของเมทริกซ์มาจากลักษณะที่เห็นว่าสมมาตรรอบแนวทแยงหลัก นั่นคือสมาชิกที่อยู่ในตำแหน่งตรงข้าม เมื่อเทียบกับแนวทแยงหลักเท่ากัน เช่น

$$\begin{bmatrix} a & b & c \\ b' & d & e \\ c' & e' & f \end{bmatrix}$$

เป็นเมทริกซ์สมมาตร เมื่อ  $b = b', c = c'$  และ  $e = e'$

**ตัวอย่าง 2.17** ถ้า  $A$  และ  $B$  เป็นเมทริกซ์สมมาตรขนาด  $n \times n$  แล้ว จงแสดงว่า  $A + B$  เป็นเมทริกซ์สมมาตร

**วิธีทำ** จากที่กำหนด  $A^T = A$  และ  $B^T = B$

จากทฤษฎีบท จะได้ว่า  $(A + B)^T = A^T + B^T = A + B$   
ดังนั้น  $A + B$  เป็นเมทริกซ์สมมาตร

#

#### 2.1.4 การคูณเมทริกซ์

**นิยาม 2.18** ถ้า  $A$  เป็นเมทริกซ์ขนาด  $m \times n$  และ  $B$  เป็นเมทริกซ์ขนาด  $n \times k$  ผลคูณของ  $A$  และ  $B$  เป็นเมทริกซ์ขนาด  $m \times k$  ซึ่งสมาชิกที่  $(i, j)$  หาได้ โดยคูณสมาชิกที่อยู่ในลำดับเดียวกันตามแนวนอนที่  $i$  ของ  $A$  กับแนวตั้งที่  $j$  ของ  $B$  แล้วนำมาหาผลบวก ซึ่งเรียกว่า ผลคูณเชิงสเกลาร์ (dot product) ของแนวนอนที่  $i$  ของ  $A$  กับแนวตั้งที่  $j$  ของ  $B$

**ตัวอย่าง 2.19** จงหาสมาชิกตำแหน่งที่  $(1, 3)$  และ  $(2, 4)$  ของ  $AB$  และหา  $AB$  เมื่อกำหนด

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 4 \end{bmatrix} \text{ และ } B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 3 \\ -1 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 3 & 1 & 4 \end{bmatrix}$$

**วิธีทำ** สมาชิกที่  $(1, 3)$  ของ  $AB$  เป็นผลคูณเชิงสเกลาร์ของแนวนอนที่ 1 ของ  $A$  และแนวตั้งที่ 3 ของ  $B$  คำนวณโดยการคูณสมาชิกที่อยู่ในลำดับเดียวกันและหาผลบวก

$$AB = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 3 \\ -1 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 3 & 1 & 4 \end{bmatrix}$$

ดังนั้น สมาชิกที่  $(1, 3) = 1(2) + (-1)(2) + 2(1) = 2$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

เช่นเดียวกัน สมาชิกที่  $(2,4) = 0(3) + 1(1) + 4(4) = 17$

เนื่องจาก  $A$  มีขนาด  $2 \times 3$  และ  $B$  มีขนาด  $3 \times 4$  ผลคูณ  $AB$  มีขนาด  $2 \times 4$

$$AB = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 3 \\ -1 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 3 & 1 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 5 & 2 & 10 \\ -1 & 13 & 6 & 17 \end{bmatrix}$$

#

### กฎการคูณ

สมมติ  $A$  มีขนาด  $m \times n$  และ  $B$  มีขนาด  $n' \times p$

ผลคูณ  $AB$  หาค่าได้เมื่อ  $n = n'$  และผลคูณ  $AB$  มีขนาด  $m \times p$

ตัวอย่าง 2.20 ถ้า  $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \end{bmatrix}$ ,  $B = \begin{bmatrix} 4 \\ 5 \\ 6 \end{bmatrix}$  จงหา  $A^2 \cdot B^2$ ,  $AB$ ,  $BA$

วิธีทำ ในที่นี้  $A$  มีขนาด  $1 \times 3$  และ  $B$  มีขนาด  $3 \times 1$  ดังนั้นจึงไม่สามารถหา  $A^2$  และ  $B^2$  ได้ จากกฎการคูณ ผลคูณ  $AB$  หาได้มีขนาด  $1 \times 1$  และผลคูณ  $BA$  หาได้มีขนาด  $3 \times 3$  นั่นคือ

$$AB = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 \\ 5 \\ 6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \cdot 4 + 2 \cdot 5 + 3 \cdot 6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 32 \end{bmatrix}$$

$$BA = \begin{bmatrix} 4 \\ 5 \\ 6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 \cdot 1 & 4 \cdot 2 & 4 \cdot 3 \\ 5 \cdot 1 & 5 \cdot 2 & 5 \cdot 3 \\ 6 \cdot 1 & 6 \cdot 2 & 6 \cdot 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 8 & 12 \\ 5 & 10 & 15 \\ 6 & 12 & 18 \end{bmatrix}$$

#

โดยทั่วไป  $AB \neq BA$  แต่ถ้า  $AB = BA$

เรียกว่ามีคุณสมบัติสอดคล้องตามกฎการสลับที่ (Commutate) ของการคูณ

**นิยาม 2.21** เมทริกซ์เอกลักษณ์ (Identity matrix) เป็นเมทริกซ์จัตุรัสที่มีสมาชิกบนแนวทแยงหลักเป็น 1 และสมาชิกในตำแหน่งอื่นๆ แทนด้วย 0 ( $I_n$  เมื่อ  $I$  มีขนาด  $n \times n$ )

ตัวอย่าง 2.22 เช่น  $I_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ ,  $I_3 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

เมทริกซ์เอกลักษณ์เป็นเมทริกซ์ที่มีคุณสมบัติว่าเมื่อคูณกับเมทริกซ์ใดแล้ว จะได้เมทริกซ์เดิม ไม่ว่าจะเป็นการคูณเข้าทางซ้ายหรือทางขวา

#

## 2.2 การดำเนินการมูลฐาน (Elementary Operations)

นิยาม 2.23 การดำเนินการมูลฐานตามแนวอนมี 3 แบบ

1. สลับที่ระหว่างสองแนวอน ( $R_i \leftrightarrow R_j$ )
2. คูณแนวอนหนึ่งด้วยจำนวนจริงที่ไม่เป็นศูนย์ ( $R_i \leftarrow kR_i, k \neq 0$ )
3. คูณแนวอนหนึ่งด้วยจำนวนจริงที่ไม่เป็นศูนย์แล้วบวกกับอีกแนวอนหนึ่งโดยที่แนวอนแรกไม่เปลี่ยนแปลง ( $R_i \leftarrow R_i + kR_j, k \neq 0$ )

ในการอธิบายประกอบในตัวอย่างเกี่ยวกับการดำเนินการทั้ง 3 แบบ จะใช้  $R_1, R_2, R_3$  แทนแนวอนที่ 1, 2 และ 3 ตามลำดับ พร้อมกับใช้สัญลักษณ์  $\leftrightarrow$  และ  $\leftarrow$  ดังนี้

$\leftrightarrow$  แทนการดำเนินการสลับที่ระหว่างแนวอน เช่น  $R_1 \leftrightarrow R_2$  แทนการดำเนินการสลับที่ระหว่างแนวอนที่ 1 กับแนวอนที่ 2

$\leftarrow$  แทนผลลัพธ์การดำเนินการที่ได้ในแนวอนที่อยู่หัวลูกศร เช่น

$$R_1 \leftarrow 3R_1 \text{ แทนการดำเนินการคูณแนวอนที่ 1 ด้วย 3}$$

$$R_1 \leftarrow R_1 + 2R_2 \text{ แทนการดำเนินการคูณแนวอนที่ 2 ด้วย 2 แล้วบวกเข้าแนวอนที่ 1}$$

ตัวอย่าง 2.24 การหาผลเฉลยของสมการเริ่มต้น  $x - 5y = 4, 3x + 2y = 3$  โดยแสดงเมทริกซ์แต่งเติมที่สมนัยกับระบบสมการ

$$\begin{array}{l} x - 5y = 4 \\ 3x + 2y = 3 \end{array} \quad \text{นั่นคือ} \quad \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & -5 & 4 \\ 3 & 2 & 3 \end{array} \right]$$

ขั้นแรก สมการที่ 2 ลบด้วย 3 เท่าของสมการที่ 1 (หรือแทนด้วย  $R_2 \leftarrow R_2 - 3R_1$ ) ได้

$$\begin{array}{l} x - 5y = 4 \\ 17y = -9 \end{array} \quad \text{นั่นคือ} \quad \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & -5 & 4 \\ 0 & 17 & -9 \end{array} \right]$$

ซึ่งจะได้ว่าระบบสมการนี้สมมูลกับระบบสมการแรก (ซึ่งจะกล่าวในทฤษฎีบท 2.27)

ในขั้นต่อไป คูณสมการที่ 2 ด้วย  $\frac{1}{17}$  (หรือแทนด้วย  $R_2 \leftarrow \frac{1}{17}R_2$ ) ได้  $y = -\frac{9}{17}$

$$\begin{array}{l} x - 5y = 4 \\ y = -\frac{9}{17} \end{array} \quad \text{นั่นคือ} \quad \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & -5 & 4 \\ 0 & 1 & -\frac{9}{17} \end{array} \right]$$

ขั้นตอนสุดท้าย สมการที่ 1 บวกด้วย 5 เท่าของสมการที่ 2 (หรือแทนด้วย  $R_1 \leftarrow R_1 + 5R_2$ ) ได้

$$\begin{array}{l} x = \frac{23}{17} \\ y = -\frac{9}{17} \end{array} \quad \text{นั่นคือ} \quad \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & 0 & \frac{23}{17} \\ 0 & 1 & -\frac{9}{17} \end{array} \right]$$

จากตัวอย่างนี้จะเห็นว่า เมทริกซ์แต่งเติม ที่อยู่ในแต่ละขั้นตอนของการหาผลเฉลยของระบบสมการนั้น มีการใช้การดำเนินการที่เรียกว่า การดำเนินการมูลฐาน #

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### 2.3 ตัวกำหนดและวิธีการหาตัวกำหนด

เมทริกซ์จัตุรัสใดๆ สามารถหาจำนวนที่เรียกว่าตัวกำหนดของเมทริกซ์ ตัวกำหนดนี้ทำให้ทราบว่ามีผกผันหรือไม่ นำไปใช้ในสูตรสำหรับหาเมทริกซ์ผกผัน ใช้ในการหาผลเฉลยของระบบสมการเชิงเส้นซึ่งเรียกว่า กฎของคราเมอร์

#### 2.3.1 นิยามตัวกำหนด

พิจารณาผลคูณของสมาชิกของเมทริกซ์จัตุรัส โดยที่ผลคูณนั้นประกอบด้วยสมาชิกจากทุกแถวที่ไม่ซ้ำกันและจากหลักที่ไม่ซ้ำกัน เช่น

เมทริกซ์  $A$  ขนาด  $2 \times 2$  เมื่อ  $A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}$  แล้วผลคูณของสมาชิกที่เป็นไปได้คือ  $a_{11}a_{22}$

และ  $a_{12}a_{21}$

เมทริกซ์  $A$  ขนาด  $3 \times 3$  เมื่อ  $A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix}$  แล้วผลคูณของสมาชิกที่เป็นไปได้คือ

$a_{11}a_{22}a_{33}$ ,  $a_{11}a_{23}a_{32}$ ,  $a_{12}a_{21}a_{33}$ ,  $a_{12}a_{23}a_{31}$ ,  $a_{13}a_{21}a_{32}$ ,  $a_{13}a_{22}a_{31}$  ถ้าเมทริกซ์มีขนาดใหญ่ขึ้นกรณีต่างๆของผลคูณของสมาชิกที่เป็นไปได้ทั้งหมดจะมีหลายเทอมจึงต้องศึกษารูปแบบที่เป็นไปได้ทั้งหมดจะมีหลายเทอมจึงต้องศึกษารูปแบบที่เป็นไปได้ทั้งหมด

**นิยาม 2.25** การเรียงสับเปลี่ยน (Permutation) ของเซตของจำนวนนับ  $\{1, 2, \dots, n\}$  เป็นการจัดจำนวนให้อยู่ในลำดับต่างๆ โดยไม่มีการเว้นหรือซ้ำจำนวนเหล่านั้น

เซตของการเรียงสับเปลี่ยนที่เป็นไปได้ทั้งหมดของจำนวน  $1, 2, \dots, n$  แทนด้วย  $S_n$

**ตัวอย่าง 2.26** ถ้าให้  $S = \{1, 2\}$  แล้ว  $S_2$  เป็นเซตของการเรียงสับเปลี่ยนของ  $S$  มีจำนวนสมาชิกเท่ากับ  $2! = 2$  โดยที่  $S_2 = \{12, 21\}$

ถ้าให้  $S = \{1, 2, 3\}$  แล้ว  $S_3$  เป็นเซตของการเรียงสับเปลี่ยนของ  $S$  มีจำนวนสมาชิกเท่ากับ  $3! = 6$  โดยที่  $S_3 = \{123, 132, 213, 231, 312, 321\}$  #

โดยทั่วไปเมื่อ  $S = \{1, 2, \dots, n\}$  แล้ว  $S_n$  มีจำนวนสมาชิกซึ่งแตกต่างกันเท่ากับ  $n(n-1)(n-2)\dots 2 \cdot 1 = n!$  และเมื่อให้แต่ละสมาชิกเซต  $S_n$  เขียนแทนด้วย  $j_1 j_2 \dots j_n$  เมื่อ  $j_1$  เป็นจำนวนแรก  $j_2$  เป็นจำนวนที่สอง และต่อไปเรื่อยๆ

การผกผัน (inversion) เกิดขึ้นในเรียงสับเปลี่ยนของ  $j_1 j_2 \dots j_n$  เมื่อมีจำนวนเต็มที่ยกกว่า นำหน้าจำนวนเต็มที่น้อยกว่า จำนวนการผกผันที่เกิดขึ้นในแต่ละการเรียงสับเปลี่ยน สามารถหาได้จาก

1. นับจำนวนตัวเลขที่น้อยกว่า  $j_1$  ที่อยู่ทางขวาของ  $j_1$
2. นับจำนวนตัวเลขที่น้อยกว่า  $j_2$  ที่อยู่ทางขวาของ  $j_2$
3. นับจำนวนตัวเลขที่น้อยกว่า  $j_3 \dots j_{n-1}$  (ทำนองเดียวกับข้อ 1. และข้อ 2.)
4. รวมจำนวนที่นับได้ทั้งหมดซึ่งเป็นจำนวนการผกผันของแต่ละการเรียงสับเปลี่ยน

**ตัวอย่าง 2.27** ตารางแสดงการจำแนกว่าการเรียงสับเปลี่ยนของ  $S = \{1, 2, 3\}$  เป็นคู่หรือคี่

วิธีทำ	การเรียงสับเปลี่ยน	จำนวนของการผกผัน	การเรียงสับเปลี่ยนคู่หรือคี่
	123	0	
	132	1	
	213	1	
	231	2	
	312	2	
	321	3	

ในการเรียงสับเปลี่ยนของ  $S = \{1, 2, \dots, n\}$  นั้น  $S_n$  มีจำนวนสมาชิก  $n!$  ในจำนวนนี้มีการเรียงสับเปลี่ยนคู่และการเรียงสับเปลี่ยนคี่อย่างละ  $\frac{n!}{2}$  #

**นิยาม 2.28** ให้  $A = [a_{ij}]$  เป็นเมทริกซ์ขนาด  $n \times n$  ตัวกำหนดของ  $A$  แทนด้วย  $\det(A)$  หรือ  $|A|$  โดยที่  $\det(A) = \sum (\pm) a_{1j_1} a_{2j_2} \dots a_{nj_n}$

ซึ่งเป็นผลบวกของการเรียงสับเปลี่ยน  $j_1 j_2 \dots j_n$  ทั้งหมดของเซต  $S = \{1, 2, \dots, n\}$  เครื่องหมายของแต่ละการเรียงสับเปลี่ยน ให้เป็นบวกถ้าเป็นการเรียงสับเปลี่ยนคู่ และให้เป็นลบถ้าเป็นการเรียงสับเปลี่ยนคี่

ในแต่ละเทอมของ  $(\pm) a_{1j_1} a_{2j_2} \dots a_{nj_n}$  ของ  $\det(A)$  ดัชนีของแนวนอนจะเรียงกันเป็นจำนวนนับเสมอ ส่วนดัชนีของแนวตั้งเป็นการเรียงสับเปลี่ยน  $j_1 j_2 \dots j_n$  และแต่ละเทอมของ  $\det(A)$  จะมีเครื่องหมายบวกหรือลบเป็นผลคูณของ  $n$  สมาชิกของ  $A$  ซึ่งมาจากแต่ละแนวนอนที่ไม่ซ้ำกันและมาจากแต่ละแนวตั้งที่ไม่ซ้ำกัน

**ตัวอย่าง 2.29** ให้  $A = [a_{11}]$  เป็นเมทริกซ์ขนาด  $1 \times 1$  แล้ว  $\det(A) = a_{11}$  #

**ตัวอย่าง 2.30** เมื่อให้  $A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}$  แล้ว  $\det(A)$  เขียนในเทอมของ  $a_{11} a_{22}$  และแทนที่ว่างด้วย

สมาชิกของการเรียงสับเปลี่ยน ดัชนีคือ 12 และ 21 เมื่อ 12 เป็นการเรียงสับเปลี่ยนคู่มีเครื่องหมายเป็นบวก ส่วน 21 เป็นการเรียงสับเปลี่ยนคี่มีเครื่องหมายเป็นลบ

ดังนั้น  $\det(A) = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}$  หรือ  $\det(A)$  ได้มาจากผลคูณของสมาชิกบนเส้นจากซ้ายไปขวาลบด้วยผลคูณของสมาชิกบนเส้นจากขวาไปซ้าย ดังนี้

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} \text{ ดังนั้นถ้า } A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \text{ แล้ว } \det(A) = 1(4) - 2(3) = 4 - 6 = -2 \quad \#$$

### 2.3.2 คุณสมบัติตัวกำหนด

**ทฤษฎีบท 2.31** สำหรับ  $A$  เป็นเมทริกซ์จัตุรัส  $\det(A^T) = \det(A)$

พิสูจน์ ให้  $A = [a_{ij}]$  และ  $A^T = [b_{ij}]$  เมื่อ  $b_{ij} = a_{ji}$

$$\begin{aligned} \text{ดังนั้น } \det(A) &= \sum (\pm) b_{1j_1} b_{2j_2} \dots b_{nj_n} \\ &= \sum (\pm) a_{j_1 1} a_{j_2 2} \dots a_{j_n n} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{และ } b_{1j_1} b_{2j_2} \dots b_{nj_n} &= a_{j_1 1} a_{j_2 2} \dots a_{j_n n} \\ &= a_{1k_1} a_{2k_2} \dots a_{nk_n} \end{aligned}$$

ซึ่งก็เป็นเทอมของ  $\det(A)$  และ  $\det(A^T)$  เหมือนกัน

ต่อไปจะตรวจสอบเครื่องหมายของเทอมที่สมนัยกันว่าเหมือนกันทำได้โดยใช้คุณสมบัติของการเรียงสับเปลี่ยนที่ว่าจำนวนการผกผันในการเรียงสับเปลี่ยน  $k_1 k_2 \dots k_n$  ซึ่งกำหนดเครื่องหมายของเทอม  $a_{1k_1} a_{2k_2} \dots a_{nk_n}$  เหมือนกับจำนวนการผกผันในการเรียงสับเปลี่ยน  $j_1 j_2 \dots j_n$  ซึ่งกำหนดเครื่องหมายของเทอม  $b_{1j_1} b_{2j_2} \dots b_{nj_n}$  ดังตัวอย่าง

$$\begin{aligned} b_{13} b_{24} b_{35} b_{41} b_{52} &= a_{31} a_{42} a_{53} a_{14} a_{25} \\ &= a_{14} a_{25} a_{31} a_{42} a_{53} \end{aligned}$$

จำนวนการผกผันในการเรียงสับเปลี่ยนของ 45123 คือ 6 และจำนวนการผกผันในการเรียงสับเปลี่ยนของ 34512 คือ 6 ด้วย ทำให้เครื่องหมายเหมือนเดิม

เนื่องจาก เครื่องหมายของเทอมที่สัมพันธ์กันของ  $A$  และ  $A^T$  เหมือนกัน ดังนั้นจึงสรุปได้ว่า  $\det(A^T) = \det(A)$  □

**ตัวอย่าง 2.32** จงหา  $\det(A^T)$  เมื่อกำหนด  $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 2 \end{pmatrix}$

**วิธีทำ** จากที่กำหนดจะได้  $A^T = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 3 \\ 2 & 1 & 2 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} \det(A^T) &= 1(1)(2) + (2)(3)(1) + 1(-1)(1) - 1(1)(2) - 2(-1)(2) - 1(3)(1) \\ &= 2 + 12 - 1 - 2 + 4 - 3 \\ &= 12 \end{aligned}$$

จากตัวอย่างที่ผ่านมาจะเห็นว่า  $\det(A^T) = \det(A)$  #

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ทฤษฎีบท 2.33 ถ้า  $B$  ได้มาจาก  $A$  โดยการสลับที่ 2 แถวนอน (หรือแนวตั้ง)  
แล้ว  $\det(B) = -\det(A)$

พิสูจน์ สมมติ  $B$  ได้มาจาก  $A$  โดยการสลับที่แถวนอนที่  $r$  และ  $s$  ของ  $A$  โดยที่  $r < s$  แล้ว  
จะได้ว่า

$$b_{rj} = a_{sj}, b_{sj} = a_{rj} \text{ และ } b_{ij} = a_{ij} \text{ สำหรับ } i \neq r \text{ และ } i \neq s \text{ ดังนั้น}$$

$$\det(B) = \sum (\pm) b_{1j_1} b_{2j_2} \dots b_{rj_r} \dots b_{sj_s} \dots b_{nj_n}$$

$$= \sum (\pm) a_{1j_1} a_{2j_2} \dots a_{sj_r} \dots a_{rj_s} \dots a_{nj_n}$$

$$= \sum (\pm) a_{1j_1} a_{2j_2} \dots a_{rj_s} \dots a_{sj_r} \dots a_{nj_n}$$

การเรียงสับเปลี่ยน  $j_1 j_2 \dots j_s \dots j_r \dots j_n$  ได้มาจากการเรียงสับเปลี่ยน  $j_1 j_2 \dots j_r \dots j_s \dots j_n$   
โดยการเปลี่ยนจำนวน 2 จำนวน และ จำนวนการผกผันตามรูปแบบแตกต่างกับจำนวน  
การผกผันที่ได้ถัดมาเป็นจำนวนคู่ซึ่งหมายความว่าเครื่องหมายในแต่ละเทอมใน  $\det(B)$  เป็นตรงกัน  
ข้ามกับเครื่องหมายของเทอมใน  $\det(A)$  ที่สมนัยกัน ดังนั้น  $\det(B) = -\det(A)$

ต่อไปให้  $B$  ได้มาจาก  $A$  โดยการสลับที่ระหว่าง 2 แนวตั้งของ  $A$  ซึ่งก็คือ  $B^T$  ได้มา  
จาก  $A^T$  โดยการสลับที่ระหว่าง 2 แถวนอนของ  $A^T$  ดังนั้น

$$\det(B^T) = -\det(A^T)$$

แต่  $\det(B^T) = \det(B)$  และ  $\det(A^T) = \det(A)$

ดังนั้น  $\det(B) = -\det(A)$  □

ตัวอย่าง 2.34  $\begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{vmatrix} = -\begin{vmatrix} 3 & 4 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{vmatrix} = -2$

(การสลับที่แถวนอนและการสับเปลี่ยนเมทริกซ์) #

ทฤษฎีบท 2.35 ถ้า  $A$  มี 2 แถวนอน (หรือแนวตั้ง) เท่ากันหรือเป็นสัดส่วนกันแล้ว  $\det(A) = 0$

พิสูจน์ สมมติให้แถวนอนที่  $r$  และ  $s$  ของ  $A$  เท่ากัน

สลับที่ระหว่างแถวนอนที่  $r$  และ  $s$  ของ  $A$  แล้วได้  $B$  จะได้ว่า

$$\det(B) = -\det(A)$$

แต่เนื่องจาก  $B = A$

$$\text{ดังนั้น } \det(B) = \det(A)$$

$$\text{นั่นคือ } \det(A) = \det(A)$$

$$\text{ดังนั้น } \det(A) = 0$$
 □

$$\text{ตัวอย่าง 2.36} \quad \begin{vmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 5 & 6 & 7 \\ 1 & 2 & 4 \end{vmatrix} = 0$$

(เนื่องจากมีแถวอนที่ 1 และ 3 เหมือนกัน)

#

**ทฤษฎีบท 2.37** ถ้าแถวอน (หรือแนวตั้ง) ของ  $A$  ประกอบด้วยสมาชิกที่เป็นศูนย์ แล้ว  $\det(A) = 0$

**พิสูจน์** ให้แถวอนที่  $i$  ของ  $A$  มีสมาชิกที่เป็นศูนย์เท่านั้น

เนื่องจากแต่ละเทอมในการหา  $\det(A)$  มีสมาชิกที่มาจากแถวอนที่  $i$  ทำให้แต่ละเทอมใน  $\det(A)$  เป็นศูนย์ ดังนั้น  $\det(A) = 0$  □

$$\text{ตัวอย่าง 2.39} \quad \begin{vmatrix} 1 & 3 & 7 \\ 2 & 4 & 6 \\ 0 & 0 & 0 \end{vmatrix} = 0$$

(โดยทฤษฎีบท 2.37)

$$\text{ตัวอย่าง 2.38} \quad \begin{vmatrix} 1 & 3 & 7 \\ 2 & 4 & 6 \\ 0 & 0 & 0 \end{vmatrix} = 0$$

(โดยทฤษฎีบท 2.37)

#

**ทฤษฎีบท 2.39** ถ้า  $B$  ได้มาจาก  $A$  โดยการคูณแถวอน (หรือแนวตั้ง) ของ  $A$  ด้วยค่าคงที่  $c$  แล้ว  $\det(B) = c \det(A)$

**พิสูจน์** สมมติแถวอนที่  $r$  ของ  $A = [a_{ij}]$  คูณด้วย  $c$  แล้วได้  $B = [b_{ij}]$

แล้ว  $b_{ij} = a_{ij}$  สำหรับ  $i \neq r$  และ  $b_{rj} = ca_{rj}$  สำหรับ  $i = r$

ดังนั้น

$$\begin{aligned} \det(B) &= \sum (\pm) b_{1j_1} b_{2j_2} \dots b_{rj_r} \dots b_{nj_n} \\ &= \sum (\pm) a_{1j_1} a_{2j_2} \dots ca_{rj_r} \dots a_{nj_n} \\ &= \sum (\pm) a_{1j_1} a_{2j_2} \dots a_{rj_r} \dots a_{nj_n} \\ &= c \det(A) \end{aligned}$$

□

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตัวอย่าง 2.40  $\begin{vmatrix} 4 & 8 \\ 5 & 16 \end{vmatrix} = 4 \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 5 & 16 \end{vmatrix} = 4 \cdot 2 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 5 & 8 \end{vmatrix} = 8(8-5) = 24$  #

ตัวอย่าง 2.41  $\begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 5 & 6 & 7 \\ 4 & 8 & 12 \end{vmatrix} = 4 \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 5 & 6 & 7 \\ 1 & 2 & 3 \end{vmatrix} = 4(0) = 0$

โดยการดึงตัวร่วม 4 ออกจากแถวบนที่ 3

แล้วมีแถวบนที่ 1 และ 3 เหมือนกัน โดยทฤษฎีบท 2.35 #

ตัวอย่าง 2.42  $|A| = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{vmatrix} = 4 - 6 = -2$

$|3A| = \begin{vmatrix} 3 & 6 \\ 9 & 12 \end{vmatrix} = 36 - 54 = 18 - 3^2(-2) = 3^2|A|$  #

**ทฤษฎีบท 2.43** ถ้า  $A$  เป็นเมทริกซ์ขนาด  $n \times n$  แล้ว  $\det(uA) = u^n \det(A)$  เมื่อ  $u$  เป็นจำนวนใดๆ

พิสูจน์  $|A| = \sum (\pm) a_{1j_1} a_{2j_2} \dots a_{nj_n}$   
 $|uA| = \sum (\pm) u a_{1j_1} u a_{2j_2} \dots u a_{nj_n}$   
 $= u^n \sum (\pm) a_{1j_1} a_{2j_2} \dots a_{nj_n}$   
 $= u^n |A|$  □

**ทฤษฎีบท 2.44** ถ้า  $B = [b_{ij}]$  ได้มาจาก  $A = [a_{ij}]$  โดยการบวกแต่ละสมาชิกของแถวบน (หรือแนวตั้ง) ที่  $r$  ของ  $A$  ด้วย  $c$  เท่าของสมาชิกที่สมนัยในแถวบน (หรือแนวตั้ง) ที่  $s$  ( $r \neq s$ ) ของ  $A$  แล้ว  $\det(B) = \det(A)$  (ตัวกำหนดไม่เปลี่ยน)

พิสูจน์ จากแถวบนซึ่ง  $b_{ij} = a_{ij}$  ( $i \neq r$ ) และ  $b_{ij} = a_{ij} + ca_{sj}$  ( $r \neq s$  และ  $r < s$ ) แล้ว

ดังนั้น  $\det(B) = \sum (\pm) b_{1j_1} b_{2j_2} \dots b_{rj_r} \dots b_{nj_n}$   
 $= \sum (\pm) a_{1j_1} a_{2j_2} \dots (a_{rj_r} + ca_{sj_r}) \dots a_{sj_s} \dots a_{nj_n}$   
 $= \sum (\pm) a_{1j_1} a_{2j_2} \dots a_{rj_r} \dots a_{sj_s} \dots a_{nj_n} + \sum (\pm) a_{1j_1} a_{2j_2} \dots ca_{sj_r} \dots a_{sj_s} \dots a_{nj_n}$   
 $= \det(A) + c \sum (\pm) a_{1j_1} a_{2j_2} \dots a_{sj_r} \dots a_{sj_s} \dots a_{nj_n}$

$$\text{จาก } \sum (\pm) a_{1j_1} a_{2j_2} \dots a_{sj_r} \dots a_{sj_s} \dots a_{nj_n} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{s1} & a_{s2} & \dots & a_{s2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{s1} & a_{s2} & \dots & a_{s2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} = 0$$

เนื่องจากมี 2 แถวเหมือนกัน

$$\text{ดังนั้น } \det(B) = \det(A) + c(0) = \det(A)$$

□

ตัวอย่าง 2.45  $\begin{vmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 2 & 1 & -1 \\ -1 & 3 & 4 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 3 & -3 \\ 0 & 2 & 6 \end{vmatrix} = 18 - (-6) = 24$

ดำเนินการ  $R_2 \leftarrow R_2 - 2R_1$  และ  $R_3 \leftarrow R_3 + R_1$  และตามทฤษฎีบท 2.45 ตัวกำหนดของเมทริกซ์แรกและเมทริกซ์ที่สองมีค่าเท่ากัน

ตัวอย่าง 2.46 จงหา  $\det(A)$  ถ้า  $\begin{vmatrix} a+x & p & x \\ b+y & q & y \\ c+z & r & z \end{vmatrix} = 2$  เมื่อ  $A = \begin{bmatrix} a+x & 3x & -p \\ b+y & 3y & -q \\ c+z & 3z & -r \end{bmatrix}$  #

วิธีทำ  $\det(A) = 3(-1) \begin{vmatrix} a+x & x & p \\ b+y & y & q \\ c+z & z & r \end{vmatrix}$  ดึงตัวร่วม 3 จากแนวตั้งที่ 2 และ

ดึงตัวร่วม -1 จากแนวตั้งที่ 3

$$= -3 \begin{vmatrix} a & x & p \\ b & y & q \\ c & z & r \end{vmatrix} \quad \text{คูณแนวตั้งที่ 2 ด้วย -1 แล้วรวมกับแนวตั้งที่ 1}$$

$$= 3 \begin{vmatrix} a & p & x \\ b & q & y \\ c & r & z \end{vmatrix} \quad \text{สลับที่ระหว่างแนวตั้งที่ 2 และ 3}$$

$$= 3(2) = 6$$

#

เมทริกซ์จัตุรัสที่มีสมาชิกที่อยู่เหนือแนวทแยงหลักเป็นศูนย์เรียกว่าเมทริกซ์สามเหลี่ยมล่าง ทำนองเดียวกันถ้าเมทริกซ์จัตุรัสมีสมาชิกที่อยู่ใต้แนวทแยงหลักเป็นศูนย์เรียกว่าเมทริกซ์สามเหลี่ยมบน ซึ่งเมทริกซ์ไม่ว่าจะเป็นสามเหลี่ยมบนหรือล่างก็ตาม ตัวกำหนดคำนวณได้จากผลคูณของสมาชิกตามแนวทแยงหลัก ดังทฤษฎีบท 2.47

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

**ทฤษฎีบท 2.47** ถ้า  $A = [a_{ij}]$  เป็นเมทริกซ์สามเหลี่ยมบน(ล่าง) แล้ว  $\det(A) = a_{11}a_{22}\dots a_{nn}$  นั่นคือตัวกำหนดของเมทริกซ์สามเหลี่ยมคือผลคูณของสมาชิกบนแนวทแยงหลัก

**พิสูจน์** ถ้า  $A = [a_{ij}]$  เป็นเมทริกซ์สามเหลี่ยมบน (นั่นคือ  $a_{ij} = 0$  เมื่อ  $i > j$ )

เทอม  $a_{1j_1}a_{2j_2}\dots a_{nj_n}$  ในการหา  $\det(A)$  นั้นไม่เป็นศูนย์เมื่อ  $1 \leq j_1, 2 \leq j_2, \dots, n \leq j_n$

จะเห็นว่า  $j_1j_2\dots j_n$  ต้องเป็นการเรียงสับเปลี่ยนหรือการจัดของ  $\{1, 2, \dots, n\}$

เพราะฉะนั้น  $j_1 = 1, j_2 = 2, \dots, j_n = n$  และเทอม  $\det(A)$  ที่ไม่เป็นศูนย์นั้นคือผลคูณ

ของสมาชิกบนแนวทแยงหลักของ  $A$  ดังนั้น  $\det(A) = a_{11}a_{22}\dots a_{nn}$  □

จะเห็นว่าการคำนวณหาตัวกำหนดสามารถใช้การดำเนินการมูลฐานตามแนวนอนหรือแนวตั้ง ซึ่งสอดคล้องกับทฤษฎีบท 2.33, 2.39 และ 2.44 โดยทำให้สมาชิกบางตัวเป็นศูนย์เพื่อให้สามารถคำนวณได้รวดเร็ว

ตัวอย่างต่อไปนี้เป็นกรหา  $\det(A)$  โดยใช้การดำเนินการมูลฐานตามแนวนอนหรือแนวตั้ง

ที่ทำให้เมทริกซ์เป็นเมทริกซ์สามเหลี่ยมบนหรือล่างแต่มีข้อระวังคือในการใช้การดำเนินการมูลฐานนั้น มีการดำเนินการบางอย่างที่มีผลต่อค่าตัวกำหนด

ตัวอย่าง 2.48 จงหา  $\det(A)$  เมื่อ  $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ -1 & 0 & 1 \\ 3 & -1 & 6 \end{bmatrix}$

วิธีทำ

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 \\ -1 & 0 & 1 \\ 3 & -1 & 6 \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 3 \\ 0 & -4 & 0 \end{vmatrix}$$

$$R_2 \leftarrow R_2 + R_1 \text{ และ } R_3 \leftarrow R_3 - 3R_1$$

$$= \begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 12 \end{vmatrix}$$

$$R_3 \leftarrow R_3 + 4R_2$$

$$= 12$$

#

2.3.3 วิธีการหาตัวกำหนด

2.3.3.1 การหาตัวกำหนดโดยการกระจายลาปลาซ

การกระจายโดยตัวประกอบร่วมเกี่ยว

นิยาม 2.49 ไมเนอร์ที่  $(i, j)$  ของเมทริกซ์  $A$  ขนาด  $n \times n$  เขียนแทนด้วย  $M_{ij}(A)$  เป็นตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาด  $(n-1) \times (n-1)$  ที่ได้จาก  $A$  โดยตัดแนวนอนที่  $i$  และแนวตั้งที่  $j$  ตัวประกอบร่วมเกี่ยวที่  $(i, j)$  ของ  $A$  แทนด้วย  $C_{ij}(A) = (-1)^{i+j} M_{ij}(A)$  โดยที่  $(-1)^{i+j}$  เรียกว่าเครื่องหมายของตำแหน่งที่  $(i, j)$

ดังนั้น  $C_{ij}(A)$  เท่ากับ  $M_{ij}(A)$  หรือ  $-M_{ij}(A)$  ขึ้นอยู่กับค่า  $i$  และ  $j$  ไดอะแกรมของเครื่องหมายต่อไปนี้ มีไว้เพื่อพิจารณาเครื่องหมายของแต่ละตำแหน่ง

$$\begin{bmatrix} +1 & -1 & +1 & -1 & \dots \\ -1 & +1 & -1 & +1 & \dots \\ +1 & -1 & +1 & -1 & \dots \\ -1 & +1 & -1 & +1 & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \end{bmatrix}$$

ข้อสังเกต เครื่องหมายในแต่ละแนวนอนและแนวตั้งที่ได้มีเครื่องหมายสลับกันระหว่าง  $+$  และ  $-$  โดยตำแหน่งที่  $(1,1)$  คือ  $+1$

ตัวอย่าง 2.50 จงหาไมเนอร์และตัวประกอบร่วมเกี่ยวของตำแหน่งที่  $(1,2), (3,2)$  และ  $(3,3)$  ของเมทริกซ์ต่อไปนี้

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 6 \\ 2 & 4 & -2 \\ 3 & 5 & -4 \end{bmatrix}$$

วิธีทำ  $M_{12}(A)$  เกิดจากการตัดแนวนอนที่ 1 และแนวตั้งที่ 2

$$M_{12}(A) = \begin{vmatrix} 2 & -2 \\ 3 & -4 \end{vmatrix} = -8 + 6 = -2$$

$$C_{12}(A) = (-1)^{1+2} M_{12}(A) = (-1)(-2) = 2$$

$M_{32}(A)$  เกิดจากการตัดแนวนอนที่ 3 และแนวตั้งที่ 2

$$M_{32}(A) = \begin{vmatrix} 1 & 6 \\ 2 & -2 \end{vmatrix} = -2 - 12 = -14$$

$$C_{32}(A) = (-1)^{3+2} M_{32}(A) = (-1)(-14) = 14$$

$M_{33}(A)$  เกิดจากการตัดแนวนอนที่ 3 และแนวตั้งที่ 3

$$M_{33}(A) = \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 4 \end{vmatrix} = 4 + 2 = 6$$

$$C_{33}(A) = (-1)^{3+3} M_{33}(A) = (1)(6) = 6$$

#

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

**ทฤษฎีบท 2.51** การกระจายลาปลาซ

ตัวกำหนดของเมทริกซ์  $A$  ขนาด  $n \times n$  ( $n \geq 2$ ) คำนวณได้โดยใช้กระจายลาปลาซตามแนวนอนหรือแนวตั้งใดๆของ  $A$  ถ้า  $A = [a_{ij}]$  เมื่อ  $a_{ij}$  คือสมาชิกที่  $(i, j)$  ของ  $A$  แล้วการกระจายตามแนวนอนที่  $i$  คือ

$$\det(A) = a_{i1}C_{i1}(A) + a_{i2}C_{i2}(A) + a_{i3}C_{i3}(A) + \dots + a_{in}C_{in}(A) = \sum_{k=1}^n a_{ik}C_{ik}(A)$$

การกระจายตามแนวตั้งที่  $j$  คือ

$$\det(A) = a_{1j}C_{1j}(A) + a_{2j}C_{2j}(A) + a_{3j}C_{3j}(A) + \dots + a_{nj}C_{nj}(A) = \sum_{k=1}^n a_{kj}C_{kj}(A)$$

**พิสูจน์** สูตรแรกได้มาจากสูตรที่สองโดยทฤษฎีบท 2.31 จาก  $\det(A^T) = \det(A)$  ละเว้นการพิสูจน์ในรูปทั่วไป แต่ในที่นี้จะพิจารณาเฉพาะกรณีที่  $A = [a_{ij}]$  มีขนาด  $3 \times 3$  ตามนิยาม 2.33

$$\begin{aligned} \det(A) &= a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} + a_{13}a_{21}a_{32} - a_{11}a_{23}a_{31} - a_{12}a_{21}a_{33} - a_{13}a_{22}a_{31} \\ &= a_{11}(a_{22}a_{33} - a_{23}a_{32}) + a_{12}(a_{23}a_{31} - a_{21}a_{33}) + a_{13}(a_{21}a_{32} - a_{22}a_{31}) \end{aligned}$$

$$C_{11}(A) = (-1)^{1+1} \begin{vmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = (a_{22}a_{33} - a_{23}a_{32})$$

$$C_{12}(A) = (-1)^{1+2} \begin{vmatrix} a_{21} & a_{23} \\ a_{31} & a_{33} \end{vmatrix} = -(a_{21}a_{33} - a_{23}a_{31})$$

$$C_{13}(A) = (-1)^{1+3} \begin{vmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{vmatrix} = (a_{21}a_{32} - a_{22}a_{31})$$

$$\text{ดังนั้น } \det(A) = a_{11}C_{11}(A) + a_{12}C_{12}(A) + a_{13}C_{13}(A)$$

ซึ่งเป็นการกระจายของ  $\det(A)$  ตามแนวนอนที่ 1

หรืออาจแสดงได้อีกแบบหนึ่ง คือ

$$\begin{aligned} \text{จาก } \det(A) &= a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} + a_{13}a_{21}a_{32} - a_{11}a_{23}a_{31} - a_{12}a_{21}a_{33} - a_{13}a_{22}a_{31} \\ \det(A) &= a_{13}(a_{21}a_{32} - a_{22}a_{31}) + a_{23}(a_{12}a_{31} - a_{11}a_{32}) + a_{33}(a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}) \end{aligned}$$

ซึ่งสามารถแสดงได้ว่า  $\det(A) = a_{13}C_{13}(A) + a_{23}C_{23}(A) + a_{33}C_{33}(A)$

ซึ่งเป็นการกระจายของ  $\det(A)$  ตามแนวตั้งที่ 3 □

**ตัวอย่าง 2.52** จงหาตัวกำหนดของ  $A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 3 \\ 1 & 2 & 4 \\ 5 & -3 & 6 \end{bmatrix}$

**วิธีทำ** ใช้การกระจายลาปลาซตามแนวนอนที่ 1 จะได้

$$\begin{aligned} \det(A) &= 2C_{11}(A) - 1C_{12}(A) + 3C_{13}(A) \\ &= 2(-1)^{1+1} M_{11}(A) + 1(-1)^{1+2} M_{12}(A) + 3(-1)^{1+3} M_{13}(A) \\ &= 2 \begin{vmatrix} 2 & 4 \\ -3 & 6 \end{vmatrix} + 3 \begin{vmatrix} 1 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} + 3 \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 5 & -3 \end{vmatrix} \\ &= 2(24) + (-14) + 3(-13) \\ &= 48 - 14 - 39 = -5 \end{aligned}$$

การคำนวณตัวกำหนดโดยการกระจายลาปลาซ จะมีการคูณสมาชิกในแนวนอนหรือในแนวตั้งกับตัวประกอบร่วมเกี่ยว เพื่อให้การคำนวณรวดเร็ว จึงควรเลือกแนวนอนหรือแนวตั้งที่มีสมาชิกเป็นศูนย์มากที่สุดและถ้ามีแนวนอนหรือแนวตั้งที่เป็นสมาชิกเป็นศูนย์ทั้งหมดแล้ว  $\det(A) = 0$  #

**ตัวอย่าง 2.53** จงหา  $\det(A)$  เมื่อกำหนด  $A = \begin{bmatrix} -7 & 0 & -4 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$

**วิธีทำ** ขั้นแรกหาตัวกำหนดโดยใช้การกระจายลาปลาซซึ่งสามารถใช้ตามแนวนอนใดแนวนอนหนึ่งหรือแนวตั้งใดแนวตั้งหนึ่ง ซึ่งจากการพิจารณาแนวตั้งที่ดีที่สุดคือแนวตั้งที่ 1 เพราะว่ามีสมาชิกเป็นศูนย์หลายตำแหน่ง จะได้

$$\begin{aligned} \det(A) &= -7C_{11}(A) + 0C_{21}(A) + 0C_{31}(A) + 0C_{41}(A) \\ &= -7(-1)^{1+1} M_{11}(A) + 0 + 0 + 0 \\ &= -7 \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} \end{aligned}$$

จากนั้นเลือกกระจายลาปลาซตามแนวนอนที่ 1 ของเมทริกซ์ข้างต้น

$$\begin{aligned} &= -7 \left( 1 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} + 0 + 1 \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} \right) \\ &= -7(1(0) + 1(2)) \\ &= -14 \end{aligned}$$

#

ตัวอย่าง 2.54 จงหาค่าของ  $x$  ที่ทำให้  $\det(A) = 0$  เมื่อ  $A = \begin{bmatrix} 1 & x & x \\ x & 1 & x \\ x & x & 1 \end{bmatrix}$

วิธีทำ

$$\begin{aligned} \det(A) &= \begin{vmatrix} 1 & x & x \\ x & 1 & x \\ x & x & 1 \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} 1 & x & x \\ 0 & 1-x^2 & x-x^2 \\ 0 & x-x^2 & 1-x^2 \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} 1-x^2 & x-x^2 \\ x-x^2 & 1-x^2 \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} (1-x)(1+x) & x(1-x) \\ x(1-x) & (1-x)(1+x) \end{vmatrix} \\ &= (1-x)^2 \begin{vmatrix} 1+x & x \\ x & 1+x \end{vmatrix} \\ &= (1-x)^2 ((1+x^2) - x^2) \\ &= (1-x)^2 \end{aligned}$$

และ  $\det(A) = (1-x)^2 = 0$  เมื่อ  $(1-x)(1-x) = 0$  ดังนั้น  $x = 1$

#

**ทฤษฎีบท 2.55** ถ้าเมทริกซ์  $\begin{bmatrix} A & B \\ 0 & D \end{bmatrix}$  และ  $\begin{bmatrix} A & 0 \\ B & D \end{bmatrix}$  อยู่ในรูปแบบบล็อก (Block form)

เมื่อ  $A$  และ  $D$  เป็นเมทริกซ์จัตุรัส แล้ว  $\det \begin{bmatrix} A & B \\ 0 & D \end{bmatrix} = \det A \det D$  และ  $\det \begin{bmatrix} A & 0 \\ B & D \end{bmatrix} = \det A \det D$

**พิสูจน์** พิจารณาเมทริกซ์  $\begin{bmatrix} A & B \\ 0 & D \end{bmatrix}$  ให้  $A \in M_{m \times m}(\mathbb{R})$   $B \in M_{m \times n}(\mathbb{R})$  และ  $D \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$

พิสูจน์โดยอุปนัยเชิงคณิตศาสตร์ บนขนาดของ  $A$  ให้  $C := \begin{bmatrix} A & B \\ 0 & D \end{bmatrix}$

สมมติให้เมทริกซ์  $A = a \in \mathbb{R}$  จะทำการหา  $\det C$  โดยใช้การกระจายโดยตัวประกอบร่วมเกี่ยวใน

แนวตั้งแรกจะได้ว่า  $\det C = a \det D + \sum_{i=2}^{n+1} (-1)^{i+1} c_{i1} \det C_{i1} = a \det D = \det A \det D$

สมมติให้  $\det C = \det A \det D$  ทุก  $A \in M_{k \times k}(\mathbb{R})$

พิจารณาที่เมทริกซ์  $A$  ขนาด  $(k+1) \times (k+1)$  แล้วทำการกระจายโดยตัวประกอบร่วมเกี่ยวในแนวตั้งแรก

$$\begin{aligned}
\text{จะได้ว่า } \det C &= \sum_{i=1}^{k+1} (-1)^{i+1} a_{i1} \det C_{i1} \\
&= \sum_{i=1}^{k+1} (-1)^{i+1} a_{i1} \det A_{i1} \det D \\
&= \left( \sum_{i=1}^{k+1} (-1)^{i+1} a_{i1} \det A_{i1} \right) \det D \\
&= \det A \det D
\end{aligned}$$

สำหรับการพิสูจน์อื่นๆก็ทำได้ในทำนองเดียวกัน □

ทฤษฎีบท 2.56 ถ้าเมทริกซ์

$$\begin{bmatrix} A_1 & * & * & * \\ 0 & A_2 & * & * \\ 0 & 0 & \ddots & * \\ 0 & 0 & 0 & A_n \end{bmatrix} \quad \text{และ} \quad \begin{bmatrix} A_1 & 0 & 0 & 0 \\ * & A_2 & 0 & 0 \\ * & * & \ddots & 0 \\ * & * & * & A_n \end{bmatrix}$$

อยู่ในรูปแบบบล็อก เมื่อ  $A_1, A_2, \dots, A_n$  เป็นเมทริกซ์จัตุรัสอยู่ในรูปแบบบล็อก

แล้ว  $\det \begin{bmatrix} A_1 & * & * & * \\ 0 & A_2 & * & * \\ 0 & 0 & \ddots & * \\ 0 & 0 & 0 & A_n \end{bmatrix} = \det A_1 \det A_2 \dots \det A_n$

พิสูจน์ พิจารณาเมทริกซ์  $\begin{bmatrix} A_1 & * & * & * \\ 0 & A_2 & * & * \\ 0 & 0 & \ddots & * \\ 0 & 0 & 0 & A_n \end{bmatrix}$  พิสูจน์โดยใช้อุปนัยเชิงคณิตศาสตร์

ให้  $C := \begin{bmatrix} A_1 & * & * & * \\ 0 & A_2 & * & * \\ 0 & 0 & \ddots & * \\ 0 & 0 & 0 & A_n \end{bmatrix}$

และ  $P(n)$  แทนข้อความ “ถ้า  $C$  เป็นเมทริกซ์ขนาด  $n \times n$  แล้ว  $\det C = \det A_1 \det A_2 \dots \det A_n$ ”

เมื่อ  $n=1$  ดังนั้น  $C = [A_1]$

จากทฤษฎีบท 2.55 จะได้ว่า  $\det C = \det A_1$  ดังนั้น  $P(1)$  เป็นจริง

สมมติ  $P(n)$  เป็นจริงเมื่อ  $n=k$

นั่นคือ ถ้า  $C = \begin{bmatrix} A_1 & * & * & * \\ 0 & A_2 & * & * \\ 0 & 0 & \ddots & * \\ 0 & 0 & 0 & A_k \end{bmatrix}$  แล้ว  $\det C = \det A_1 \det A_2 \dots \det A_k$

พิจารณาที่  $n = k + 1$  ดังนั้น  $C = \begin{bmatrix} A_1 & * & * & * \\ 0 & \ddots & * & * \\ 0 & 0 & A_k & * \\ 0 & 0 & 0 & A_{k+1} \end{bmatrix}$  จากนั้นเราจะทำการแบ่งเมทริกซ์  $C$

เป็น 2 บล็อก นั่นคือ บล็อก  $A_1$  และบล็อก  $C' = \begin{bmatrix} A_2 & * & * \\ 0 & \ddots & * \\ 0 & 0 & A_{k+1} \end{bmatrix}$

จากทฤษฎีบท 2.55 จะได้ว่า  $\det C = \det A_1 \det C'$

และจาก  $P(k)$  เป็นจริง ดังนั้น  $\det C' = \det A_2 \dots \det A_{k+1}$

เพราะฉะนั้น  $\det C = \det A_1 \det A_2 \dots \det A_{k+1}$

สรุปได้ว่า  $P(n)$  เป็นจริงเมื่อ  $n = k + 1$

ดังนั้น  $\det C = \det A_1 \det A_2 \dots \det A_n$  □

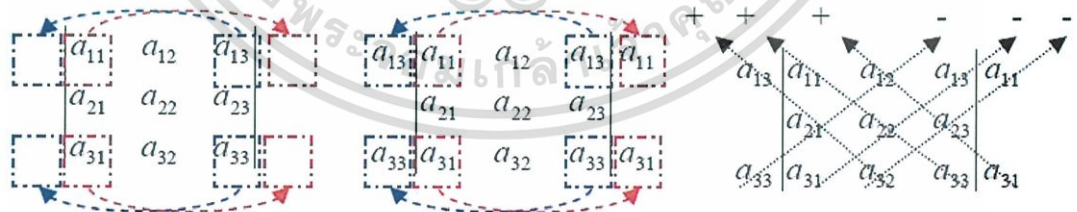
### 2.3.3.2 วิธีใหม่ในการคำนวณตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาด $3 \times 3$

จาก [2] Dardan tajarizaj ได้ค้นพบวิธีการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์  $3 \times 3$  ในรูปแบบต่างๆดังที่จะกล่าวต่อไปนี้

$$|A| = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}$$

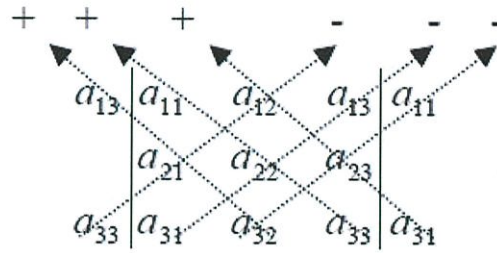
เราจะทำการตัดแนวอนแรกแนวตั้งที่สาม และตัดแนวอนที่สามแนวตั้งที่สาม ( $a_{13}$  และ  $a_{33}$ )

จากนั้นเราจะตัดแนวอนแรกแนวตั้งที่หนึ่ง และตัดแนวอนที่สามแนวตั้งที่หนึ่ง ( $a_{11}$  และ  $a_{31}$ ) ซึ่งจะได้เป็นโครงสร้างที่ 1 ดังนี้



โครงสร้างที่ 1

โครงสร้างนี้จะมีรูปแบบ 6 แนวทแยงมุม โดยมี 3 ส่วนที่แตกต่างกันของตัวกำหนด ผลคูณที่ได้จาก 3 แนวทแยงทางด้านซ้ายจะมีค่าเป็นบวกและผลคูณที่ได้จาก 3 แนวทแยงทางด้านขวาจะมีค่าเป็นลบ ซึ่งจะได้ผลลัพธ์ที่เป็นค่าบวกจำนวน 3 พจน์กับผลลัพธ์ที่เป็นค่าลบจำนวน 3 พจน์ พิสูจน์โครงสร้างที่ 1 ดังนี้



$$|A| = a_{13}a_{21}a_{32} + a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} - a_{12}a_{21}a_{33} - a_{13}a_{22}a_{31} - a_{11}a_{23}a_{32}$$

วิธีใหม่นี้ประกอบด้วย 2 โครงสร้างซึ่งจะมีรูปแบบเหมือนกันและไปในทางเดียวกันเหมือนกับโครงสร้างที่ 1 ที่กล่าวมาข้างต้น แต่จะมีโครงสร้างที่มีการเปลี่ยนแปลงแนวนอนและแนวตั้งที่แตกต่างจากโครงสร้างที่ 1

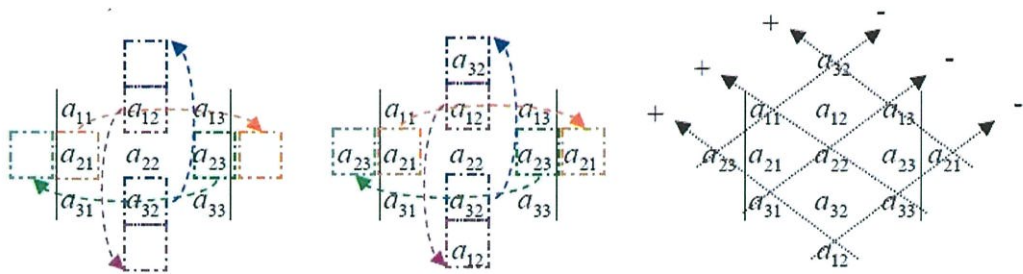
ตัวอย่าง 2.57 ให้  $A = \begin{bmatrix} 3 & -1 & 0 \\ 5 & 2 & 7 \\ 8 & 9 & 4 \end{bmatrix}$

วิธีทำ

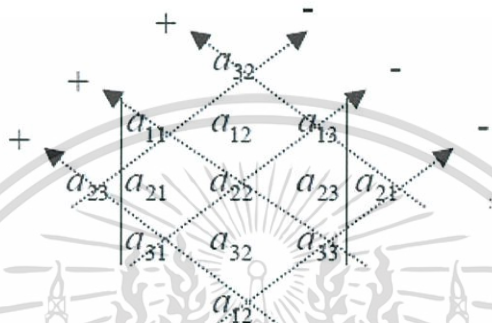
$$\begin{aligned} |A| &= \begin{vmatrix} 3 & -1 & 0 \\ 5 & 2 & 7 \\ 8 & 9 & 4 \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} 3 & -1 & 0 \\ 5 & 2 & 7 \\ 8 & 9 & 4 \end{vmatrix} \\ &= (0 + 24 - 56) - (-20 + 0 + 189) \\ &= -32 - 169 \\ &= -201 \end{aligned}$$

#

จากวิธีนี้เป็นที่มาของโครงสร้างที่ 2 และโครงสร้างที่ 3 ต่อไปนี้



โครงสร้างที่ 2

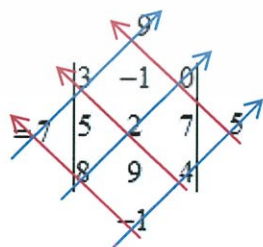


$$|A| = a_{12}a_{23}a_{31} + a_{11}a_{22}a_{33} + a_{13}a_{21}a_{32} - a_{11}a_{23}a_{32} - a_{13}a_{22}a_{31} - a_{12}a_{21}a_{33}$$

ตัวอย่าง 2.58 ให้  $A = \begin{bmatrix} 3 & -1 & 0 \\ 5 & 2 & 7 \\ 8 & 9 & 4 \end{bmatrix}$

วิธีทำ

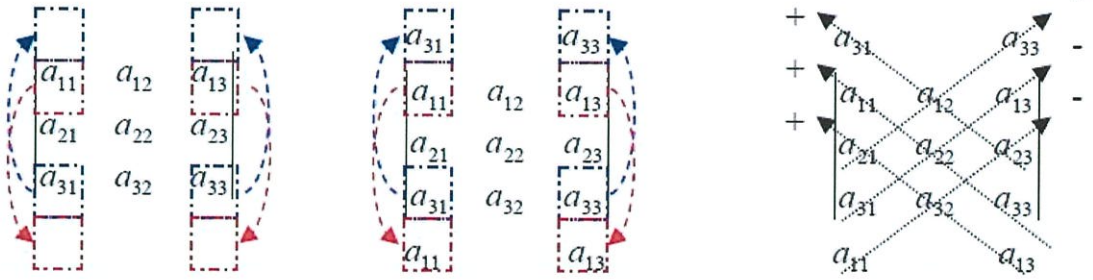
$$|A| = \begin{vmatrix} 3 & -1 & 0 \\ 5 & 2 & 7 \\ 8 & 9 & 4 \end{vmatrix}$$



$$= (-56 + 24 + 0) - (189 + 0 - 20) = -32 - 169 = -201$$

#

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



โครงสร้างที่ 3

$|A| = a_{13}a_{21}a_{32} + a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} - a_{12}a_{21}a_{33} - a_{13}a_{22}a_{31} - a_{11}a_{23}a_{32}$

ตัวอย่าง 2.59 ให้  $A = \begin{bmatrix} 3 & -1 & 0 \\ 5 & 2 & 7 \\ 8 & 9 & 4 \end{bmatrix}$

วิธีทำ

$$|A| = \begin{vmatrix} 3 & -1 & 0 \\ 5 & 2 & 7 \\ 8 & 9 & 4 \end{vmatrix}$$

$$= (-56 + 24 + 0) - (-20 + 0 + 189)$$

$$= -32 - 169 = -201$$

#

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### 2.3.3.3 วิธีใหม่ในการคำนวณตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาด $4 \times 4$

จาก [5] Qefsero Gjonbalaj และ Armend Salihu ได้ค้นพบวิธีการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาด  $4 \times 4$  โดยใช้กฎของ Sarrus ซึ่งจะทำคล้ายกับการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาด  $3 \times 3$  ได้ดังนี้

$$\begin{aligned}
 H_1 &= \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} & a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} & a_{31} & a_{32} & a_{33} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} & a_{41} & a_{42} & a_{43} \end{vmatrix} \\
 &= a_{11}a_{22}a_{33}a_{44} - a_{12}a_{23}a_{34}a_{41} + a_{13}a_{24}a_{31}a_{42} - a_{14}a_{21}a_{32}a_{43} \\
 &\quad + a_{14}a_{23}a_{32}a_{41} - a_{11}a_{24}a_{33}a_{42} + a_{12}a_{21}a_{34}a_{43} - a_{13}a_{22}a_{31}a_{44}
 \end{aligned}$$

ในรูปแบบนี้เราจะมีรูปแบบ 8 แนวทแยงมุม โดยมี 4 ส่วนที่แตกต่างกันของตัวกำหนด ผลคูณที่ได้จากแนวทแยงแรกและแนวทแยงที่สามของแนวทแยงทางด้านซ้ายและด้านขวาจะมีค่าเป็นลบและผลคูณที่ได้จากแนวทแยงที่สองและแนวทแยงที่สี่ของแนวทแยงทางด้านซ้ายและด้านขวาจะมีค่าเป็นบวก จาก  $H_1$  เราจะทำการสลับแนวทแยงที่ 1 กับแนวทแยงที่ 2 แล้วคูณกันในลักษณะเดิม จะได้ว่า

$$\begin{aligned}
 H_2 &= \begin{vmatrix} a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} & a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} & a_{31} & a_{32} & a_{33} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} & a_{41} & a_{42} & a_{43} \end{vmatrix} \\
 &= -a_{12}a_{21}a_{33}a_{44} + a_{13}a_{22}a_{34}a_{41} - a_{14}a_{23}a_{31}a_{42} + a_{11}a_{24}a_{32}a_{43} \\
 &\quad - a_{13}a_{24}a_{32}a_{41} + a_{14}a_{21}a_{33}a_{42} - a_{11}a_{22}a_{34}a_{43} + a_{12}a_{23}a_{31}a_{44}
 \end{aligned}$$

จาก  $H_2$  เราจะทำการสลับแนวทแยงที่ 2 กับแนวทแยงที่ 3 แล้วคูณกันในลักษณะเดิม จะได้ว่า

$$\begin{aligned}
 H_3 &= \begin{vmatrix} a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} & a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} & a_{31} & a_{32} & a_{33} \\ a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} & a_{41} & a_{42} & a_{43} \end{vmatrix} \\
 &= a_{13}a_{21}a_{32}a_{44} - a_{14}a_{22}a_{33}a_{41} + a_{11}a_{23}a_{34}a_{42} - a_{12}a_{24}a_{31}a_{43} \\
 &\quad + a_{12}a_{24}a_{33}a_{41} - a_{13}a_{21}a_{34}a_{42} + a_{14}a_{22}a_{31}a_{43} - a_{11}a_{23}a_{32}a_{44}
 \end{aligned}$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ดังนั้นจะได้ค่ามา 3 ค่า คือ  $H_1, H_2, H_3$  ถ้านำค่าทั้งหมดมารวมกันเราจะมี 24 เทอม

$$\begin{aligned}
 |A| = H_1 + H_2 + H_3 &= \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} & a_{31} & a_{32} & a_{33} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} & a_{41} & a_{42} & a_{43} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} & a_{11} & a_{12} & a_{13} \end{vmatrix} \\
 &+ \begin{vmatrix} a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} & a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} & a_{31} & a_{32} & a_{33} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} & a_{41} & a_{42} & a_{43} \end{vmatrix} \\
 &+ \begin{vmatrix} a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} & a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} & a_{31} & a_{32} & a_{33} \\ a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} & a_{41} & a_{42} & a_{43} \end{vmatrix} \\
 &= a_{11}a_{22}a_{33}a_{44} - a_{12}a_{23}a_{34}a_{41} + a_{13}a_{24}a_{31}a_{42} - a_{14}a_{21}a_{32}a_{43} \\
 &+ a_{14}a_{23}a_{32}a_{41} - a_{11}a_{24}a_{33}a_{42} + a_{12}a_{21}a_{34}a_{43} - a_{13}a_{22}a_{31}a_{44} \\
 &- a_{12}a_{21}a_{33}a_{44} + a_{13}a_{22}a_{34}a_{41} - a_{14}a_{23}a_{31}a_{42} + a_{11}a_{24}a_{32}a_{43} \\
 &- a_{13}a_{24}a_{32}a_{41} + a_{14}a_{21}a_{33}a_{42} - a_{11}a_{22}a_{34}a_{43} + a_{12}a_{23}a_{31}a_{44} \\
 &+ a_{13}a_{21}a_{32}a_{44} - a_{14}a_{22}a_{33}a_{41} + a_{11}a_{23}a_{34}a_{42} - a_{12}a_{24}a_{31}a_{43} \\
 &+ a_{12}a_{24}a_{33}a_{41} - a_{13}a_{21}a_{34}a_{42} + a_{14}a_{22}a_{31}a_{43} - a_{11}a_{23}a_{32}a_{44}
 \end{aligned}$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตัวอย่าง 2.60 ให้  $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 4 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 3 & 2 \\ 2 & 1 & 0 & 5 \end{bmatrix}$

วิธีทำ

$$H_1 = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 4 & 5 & 2 & 0 & 4 & 5 \\ 0 & 0 & 3 & 2 & 0 & 0 & 3 \\ 2 & 1 & 0 & 5 & 2 & 1 & 0 \end{vmatrix}$$

$$= +60 - 40 + 0 - 0 + 0 - 6 + 0 - 0 = 14$$

$$H_2 = \begin{vmatrix} 0 & 4 & 5 & 2 & 0 & 4 & 5 \\ 1 & 2 & 3 & 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 3 & 2 & 0 & 0 & 3 \\ 2 & 1 & 0 & 5 & 2 & 1 & 0 \end{vmatrix}$$

$$= -0 + 48 - 0 + 0 - 0 + 0 - 0 + 0 = 48$$

$$H_3 = \begin{vmatrix} 0 & 4 & 5 & 2 & 0 & 4 & 5 \\ 0 & 0 & 3 & 2 & 0 & 0 & 3 \\ 1 & 2 & 3 & 0 & 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 0 & 5 & 2 & 1 & 0 \end{vmatrix}$$

$$= +0 - 0 + 10 - 0 + 24 - 0 + 0 - 0 = 34$$

$$H_1 + H_2 + H_3 = 14 + 48 + 34 = 96$$

#

2.3.3.4 วิธีใหม่ในการคำนวณตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาด  $4 \times 4$  โดยลดรูปขนาดของตัวกำหนดตามวิธีของ Dodgson

จาก [1] วิธีการของ Dodgson จะใช้ได้กับเมทริกซ์ขนาด  $n \times n$  เมื่อ  $n \geq 4$

กำหนด เมทริกซ์ ขนาด  $n \times n$  เมื่อ  $n \geq 4$  มีรูปแบบทั่วไปคือ  $A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}$

1. ให้  $B = [b_{ij}]$  มีขนาด  $(n-1) \times (n-1)$  โดยที่  $b_{ij} = \begin{vmatrix} a_{ij} & a_{i,j+1} \\ a_{i+1,j} & a_{i+1,j+1} \end{vmatrix}$  เมื่อ  $i = 1, 2, \dots, n-1$

และ  $j = 1, 2, \dots, n-1$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2. ลดขนาดของเมทริกซ์  $B$  จากข้อ 1 ลง 1 อันดับ โดยการทำดังนี้

$$C = [c_{ij}] \text{ มีขนาด } (n-2) \times (n-2) \text{ ได้ } c_{ij} = \frac{\begin{vmatrix} b_{ij} & b_{i,j+1} \\ b_{i+1,j} & b_{i+1,j+1} \end{vmatrix}}{a_{i+1,j+1}}$$

3. ลดขนาดเมทริกซ์  $C$  จากข้อ 2 ลง 1 อันดับ ได้ดังนี้  $D = [d_{ij}]$  มีขนาด  $(n-3) \times (n-3)$

$$\text{ได้ } d_{ij} = \frac{\begin{vmatrix} c_{ij} & c_{i,j+1} \\ c_{i+1,j} & c_{i+1,j+1} \end{vmatrix}}{b_{i+1,j+1}}$$

4. ทำซ้ำจนกว่าจะได้เมทริกซ์ขนาด  $1 \times 1$  นั่นคือค่าคงที่ ซึ่งเป็นค่าตัวกำหนดของ  $A$

ตัวอย่าง 2.61 ยกตัวอย่างเมทริกซ์ขนาด  $4 \times 4$

$$A = \begin{bmatrix} -2 & -1 & -1 & -4 \\ -1 & -2 & -1 & -6 \\ -1 & -1 & 2 & 4 \\ 2 & 1 & -3 & -8 \end{bmatrix}$$

วิธีทำ ขั้นตอนที่ 1

$$\begin{aligned} |A| &= \left| \begin{array}{cc|cc} -2 & -1 & -1 & -1 & -4 \\ -1 & -2 & -2 & -1 & -6 \\ -1 & -1 & -1 & 2 & 2 & 4 \\ -1 & -1 & -1 & 2 & 2 & 4 \\ \hline 2 & 1 & 1 & -3 & -3 & -8 \end{array} \right| \\ &= \begin{vmatrix} 3 & -1 & 2 \\ -1 & -5 & 8 \\ 1 & 1 & -4 \end{vmatrix} \end{aligned}$$

ขั้นตอนที่ 2

$$\begin{aligned} &= \begin{vmatrix} 3 & -1 & -1 & 2 \\ -1 & -5 & -5 & 8 \\ -2 & -1 & -5 & 8 \\ 1 & 1 & 1 & -4 \\ \hline -1 & 2 & 1 & -4 \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} 8 & -2 \\ -4 & 6 \end{vmatrix} \end{aligned}$$

ขั้นตอนที่ 3

$$\begin{aligned} &= \begin{vmatrix} 8 & -2 \\ -4 & 6 \end{vmatrix} \\ &= -5 \\ &= -8 \end{aligned}$$

#

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### 2.3.3.5 วิธีการใหม่ในการคำนวณหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาด $n \times n$ เมื่อ $n \geq 5$

โดยลดขนาดลงไป 4 อันดับ

จาก [1] Qefsero Gjonbalaj และ Armend Salihu ได้ค้นพบวิธีการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์จัตุรัสขนาด  $n \times n$  เมื่อ  $n \geq 5$  โดยลดขนาดลงไป 4 อันดับ ดังนี้

ให้  $|A_{n \times n}|$  เป็นตัวกำหนดขนาด  $n \times n$  :

$$|A_{n \times n}| = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} \quad (6)$$

ทำการดำเนินการมูลฐานให้เมทริกซ์  $A_{n \times n}$  เป็นเมทริกซ์  $C_{n \times n}$  มีเงื่อนไขคือ

$$C_{2j} = C_{n-1,j} = 0 \text{ สำหรับทุก } j \in \{2, 3, \dots, n-1\} \text{ และ}$$

$$C_{i2} = C_{i,n-1} = 0 \text{ สำหรับทุก } i \in \{2, 3, \dots, n-1\}$$

เรียกว่า Cornice determinants และเขียนให้อยู่ในรูป

$$|(C_{n \times n})| = \begin{vmatrix} c_{11} & c_{12} & c_{13} & \cdots & c_{1,n-2} & c_{1,n-1} & c_{1n} \\ c_{21} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & c_{2,n} \\ c_{31} & 0 & c_{33} & \cdots & c_{3,n-2} & 0 & c_{3,n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ c_{n-2,1} & 0 & c_{n-2,3} & \cdots & c_{n-2,n-2} & 0 & c_{n-2,n} \\ c_{n-1,1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & c_{n-1,n} \\ c_{n1} & c_{n2} & c_{n3} & \cdots & c_{n,n-2} & c_{n,n-1} & c_{nn} \end{vmatrix} \quad (7)$$

ทฤษฎีบท 2.62 สำหรับทุก Cornice determinants  $|C_{n \times n}|$  ขนาด  $n \times n$  เมื่อ  $n \geq 5$  สามารถคำนวณโดยลดอันดับของ determinant ลง 4 อันดับ

$$|C_{n \times n}| = (c_{12}c_{21}c_{n,n-1}c_{n-1,n} - c_{12}c_{2n}c_{n,n-1}c_{n-1,1} - c_{21}c_{n2}c_{1,n-1}c_{n-1,n} + c_{1,n-1}c_{2n}c_{n2}c_{n-1,1}) |C_{(n-4) \times (n-4)}|,$$

$$\text{เมื่อ } |C_{(n-4) \times (n-4)}| = \begin{vmatrix} c_{33} & \cdots & c_{3,n-2} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n-2,3} & \cdots & c_{n-2,n-2} \end{vmatrix}$$

ให้

$$|C_{n \times n}| = (c_{12}c_{21}c_{n,n-1}c_{n-1,n} - c_{12}c_{2n}c_{n,n-1}c_{n-1,1} - c_{21}c_{n2}c_{1,n-1}c_{n-1,n} + c_{1,n-1}c_{2n}c_{n2}c_{n-1,1}) |C_{(n-4) \times (n-4)}| \quad (8)$$

หรือแสดงตามรูป ดังนี้

$$|(C_{n \times n})| = \begin{vmatrix} c_{11} & c_{12} & c_{13} & \cdots & c_{1,n-2} & c_{1,n-1} & c_{1n} \\ c_{21} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & c_{2,n} \\ c_{31} & 0 & c_{33} & \cdots & c_{3,n-2} & 0 & c_{3,n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ c_{n-2,1} & 0 & c_{n-2,3} & \cdots & c_{n-2,n-2} & 0 & c_{n-2,n} \\ c_{n-1,1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & c_{n-1,n} \\ c_{n1} & c_{n2} & c_{n3} & \cdots & c_{n,n-2} & c_{n,n-1} & c_{nn} \end{vmatrix}$$

พิสูจน์ ให้  $n=5$  โดยการกระจายลาปลาซ จะได้ว่า

$$\begin{aligned} |C_{5 \times 5}| &= \begin{vmatrix} c_{11} & c_{12} & c_{13} & c_{14} & c_{15} \\ c_{21} & 0 & 0 & 0 & c_{25} \\ c_{31} & 0 & c_{33} & 0 & c_{35} \\ c_{41} & 0 & 0 & 0 & c_{45} \\ c_{51} & c_{52} & c_{53} & c_{54} & c_{55} \end{vmatrix} \\ &= (-1)^{1+1} c_{11} \begin{vmatrix} 0 & 0 & 0 & c_{25} \\ 0 & c_{33} & c_{35} & \\ 0 & 0 & 0 & c_{45} \\ c_{52} & c_{53} & c_{54} & c_{55} \end{vmatrix} + (-1)^{1+2} c_{12} \begin{vmatrix} c_{21} & 0 & 0 & c_{25} \\ c_{31} & c_{33} & c_{35} & \\ c_{41} & 0 & 0 & c_{45} \\ c_{51} & c_{53} & c_{54} & c_{55} \end{vmatrix} \\ &+ (-1)^{1+3} c_{13} \begin{vmatrix} c_{21} & 0 & 0 & c_{25} \\ c_{31} & 0 & c_{35} & \\ c_{41} & 0 & 0 & c_{45} \\ c_{51} & c_{52} & c_{54} & c_{55} \end{vmatrix} + (-1)^{1+4} c_{14} \begin{vmatrix} c_{21} & 0 & 0 & c_{25} \\ c_{31} & 0 & c_{33} & c_{35} \\ c_{41} & 0 & 0 & c_{45} \\ c_{51} & c_{52} & c_{53} & c_{55} \end{vmatrix} \\ &+ (-1)^{1+5} c_{15} \begin{vmatrix} c_{21} & 0 & 0 & 0 \\ c_{31} & 0 & c_{33} & 0 \\ c_{41} & 0 & 0 & 0 \\ c_{51} & c_{52} & c_{53} & c_{54} \end{vmatrix} \\ &= -c_{12} \left( (-1)^{1+1} c_{21} \begin{vmatrix} c_{33} & 0 & c_{35} \\ 0 & 0 & c_{45} \\ c_{53} & c_{54} & c_{55} \end{vmatrix} + (-1)^{1+4} c_{25} \begin{vmatrix} c_{31} & c_{33} & 0 \\ c_{41} & 0 & 0 \\ c_{51} & c_{52} & c_{54} \end{vmatrix} \right) \\ &- c_{14} \left( (-1)^{1+1} c_{21} \begin{vmatrix} 0 & c_{33} & c_{35} \\ 0 & 0 & c_{45} \\ c_{52} & c_{53} & c_{55} \end{vmatrix} + (-1)^{1+4} c_{25} \begin{vmatrix} c_{31} & 0 & c_{33} \\ c_{41} & 0 & 0 \\ c_{51} & c_{52} & c_{53} \end{vmatrix} \right) \\ &= -c_{12} [c_{21} (-c_{33}c_{45}c_{54}) - c_{25} (-c_{33}c_{41}c_{54})] - c_{14} [c_{21} (c_{33}c_{45}c_{52}) - c_{25} (c_{33}c_{41}c_{52})] \\ &= c_{12}c_{21}c_{33}c_{45}c_{54} - c_{12}c_{25}c_{33}c_{41}c_{54} - c_{14}c_{21}c_{33}c_{45}c_{52} + c_{14}c_{25}c_{33}c_{41}c_{52} \\ &= (c_{12}c_{21}c_{45}c_{54} - c_{12}c_{25}c_{41}c_{54} - c_{14}c_{21}c_{45}c_{52} + c_{14}c_{25}c_{41}c_{52})c_{33} \end{aligned}$$

ดังนั้น สอดคล้องกับรูปแบบสมการที่ (8)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ต่อไปนี้จะพิสูจน์ทฤษฎีบท Cornice determinants  $|C_{n \times n}|$  ขนาด  $n \times n$  เมื่อ  $n \geq 6$  โดยการกระจายลาปลาซโดยเลือกแนวตั้งที่ 2 จะได้ว่า

$$\begin{aligned}
 |C_{n \times n}| &= \begin{vmatrix} c_{11} & c_{12} & c_{13} & \cdots & c_{1,n-2} & c_{1,n-1} & c_{1n} \\ c_{21} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & c_{2,n} \\ c_{31} & 0 & c_{33} & \cdots & c_{3,n-2} & 0 & c_{3,n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ c_{n-2,1} & 0 & c_{n-2,3} & \cdots & c_{n-2,n-2} & 0 & c_{n-2,n} \\ c_{n-1,1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & c_{n-1,n} \\ c_{n1} & c_{n2} & c_{n3} & \cdots & c_{n,n-2} & c_{n,n-1} & c_{nn} \end{vmatrix} \\
 &= (-1)^{1+2} c_{12} \begin{vmatrix} c_{21} & 0 & \cdots & 0 & 0 & c_{2n} \\ c_{31} & c_{33} & \cdots & c_{3,n-2} & 0 & c_{3n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ c_{n-2,1} & c_{n-2,3} & \cdots & c_{n-2,n-2} & 0 & c_{n-2,n} \\ c_{n-1,1} & 0 & \cdots & 0 & 0 & c_{n-1,n} \\ c_{n1} & c_{n3} & \cdots & c_{n,n-2} & c_{n,n-1} & c_{nn} \end{vmatrix} \\
 &\quad + (-1)^{n+2} c_{n2} \begin{vmatrix} c_{11} & c_{13} & \cdots & c_{1,n-2} & c_{1,n-1} & c_{1n} \\ c_{21} & 0 & \cdots & 0 & 0 & c_{2n} \\ c_{31} & c_{33} & \cdots & c_{3,n-2} & 0 & c_{3n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ c_{n-2,1} & c_{n-2,3} & \cdots & c_{n-2,n-2} & 0 & c_{n-2,n} \\ c_{n-1,1} & 0 & \cdots & 0 & 0 & c_{n-1,n} \end{vmatrix}
 \end{aligned} \tag{9}$$

ตัวกำหนดของสมการที่ (9) สามารถกระจายลาปลาซในหลักที่  $n-1$  จะได้ว่า

$$\begin{aligned}
 |C_{n \times n}| &= (-1)^{1+2} c_{12} (-1)^{n-1+n-2} c_{n,n-1} \begin{vmatrix} c_{21} & 0 & \cdots & 0 & c_{2n} \\ c_{31} & c_{33} & \cdots & c_{3,n-2} & c_{3n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ c_{n-2,1} & c_{n-2,3} & \cdots & c_{n-2,n-2} & c_{n-2,n} \\ c_{n-1,1} & 0 & \cdots & 0 & c_{n-1,n} \end{vmatrix} \\
 &\quad + (-1)^{n+2} c_{n2} (-1)^{1+n-2} c_{1,n-1} \begin{vmatrix} c_{21} & 0 & \cdots & 0 & c_{2n} \\ c_{31} & c_{33} & \cdots & c_{3,n-2} & c_{3n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ c_{n-2,1} & c_{n-2,3} & \cdots & c_{n-2,n-2} & c_{n-2,n} \\ c_{n-1,1} & 0 & \cdots & 0 & c_{n-1,n} \end{vmatrix}
 \end{aligned}$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

$$= \left( (-1)^{2n} c_{12} c_{n,n-1} + (-1)^{2n+1} c_{n2} c_{1,n-1} \right) \begin{vmatrix} c_{21} & 0 & \cdots & 0 & c_{2n} \\ c_{31} & c_{33} & \cdots & c_{3,n-2} & c_{3n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ c_{n-2,1} & c_{n-2,3} & \cdots & c_{n-2,n-2} & c_{n-2,n} \\ c_{n-1,1} & 0 & \cdots & 0 & c_{n-1,n} \end{vmatrix}_{(n-2) \times (n-2)}$$

ดังนั้น

$$|C_{n \times n}| = \left( (-1)^{2n} c_{12} c_{n,n-1} + (-1)^{2n+1} c_{n2} c_{1,n-1} \right) \begin{vmatrix} c_{21} & 0 & \cdots & 0 & c_{2n} \\ c_{31} & c_{33} & \cdots & c_{3,n-2} & c_{3n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ c_{n-2,1} & c_{n-2,3} & \cdots & c_{n-2,n-2} & c_{n-2,n} \\ c_{n-1,1} & 0 & \cdots & 0 & c_{n-1,n} \end{vmatrix}_{(n-2) \times (n-2)}$$

ใช้การกระจายลาปลาซโดยเลือกแถวอนที่ 1 จะได้ว่า

$$|C_{n \times n}| = (c_{12} c_{n,n-1} - c_{n2} c_{1,n-1}) \left[ (-1)^{1+1} c_{21} \begin{vmatrix} c_{33} & \cdots & c_{3,n-2} & c_{3n} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ c_{n-2,3} & \cdots & c_{n-2,n-2} & c_{n-2,n} \\ 0 & \cdots & 0 & c_{n-1,n} \end{vmatrix}_{(n-3) \times (n-3)} \right. \\ \left. + (-1)^{1+n-2} c_{2n} \begin{vmatrix} c_{31} & c_{33} & \cdots & c_{3,n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n-2,1} & c_{n-2,3} & \cdots & c_{n-2,n-2} \\ c_{n-1,1} & 0 & \cdots & 0 \end{vmatrix}_{(n-3) \times (n-3)} \right] \quad (10)$$

ตัวกำหนดของสมการที่ (10) ใช้กระจายลาปลาซในแถวอนสุดท้าย จะได้ว่า  $|C_{n \times n}|$

$$= (c_{12} c_{n,n-1} - c_{n2} c_{1,n-1}) \left[ c_{21} (-1)^{n-3+n-3} c_{n-1,n} \begin{vmatrix} c_{33} & c_{34} & \cdots & c_{3,n-2} \\ c_{43} & c_{44} & \cdots & c_{4,n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n-2,3} & c_{n-2,4} & \cdots & c_{n-2,n-2} \end{vmatrix}_{(n-4) \times (n-4)} \right. \\ \left. + (-1)^{n-1} c_{2n} (-1)^{n-2} c_{n-1,1} \begin{vmatrix} c_{33} & c_{34} & \cdots & c_{3,n-2} \\ c_{43} & c_{44} & \cdots & c_{4,n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n-2,3} & c_{n-2,4} & \cdots & c_{n-2,n-2} \end{vmatrix}_{(n-4) \times (n-4)} \right]$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

$$= (c_{12}c_{n,n-1} - c_{n2}c_{1,n-1})(c_{21}(-1)^{n-3+n-3}c_{n-1,n} + (-1)^{n-1}c_{2n}(-1)^{n-2}c_{n-1,1}) \begin{vmatrix} c_{33} & c_{34} & \cdots & c_{3,n-2} \\ c_{43} & c_{44} & \cdots & c_{4,n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n-2,3} & c_{n-2,4} & \cdots & c_{n-2,n-2} \end{vmatrix}_{(n-4) \times (n-4)}$$

$$= (c_{12}c_{n,n-1} - c_{n2}c_{1,n-1})((-1)^{2n-6}c_{21}c_{n-1,n} + (-1)^{2n-3}c_{2n}c_{n-1,1}) \begin{vmatrix} c_{33} & c_{34} & \cdots & c_{3,n-2} \\ c_{43} & c_{44} & \cdots & c_{4,n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n-2,3} & c_{n-2,4} & \cdots & c_{n-2,n-2} \end{vmatrix}_{(n-4) \times (n-4)}$$

$$= (c_{12}c_{n,n-1} - c_{n2}c_{1,n-1})((+1)c_{21}c_{n-1,n} + (-1)c_{2n}c_{n-1,1}) \begin{vmatrix} c_{33} & c_{34} & \cdots & c_{3,n-2} \\ c_{43} & c_{44} & \cdots & c_{4,n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n-2,3} & c_{n-2,4} & \cdots & c_{n-2,n-2} \end{vmatrix}_{(n-4) \times (n-4)}$$

$$= (c_{12}c_{n,n-1}c_{21}c_{n-1,n} - c_{12}c_{n,n-1}c_{2n}c_{n-1,1} - c_{n2}c_{1,n-1}c_{21}c_{n-1,n} + c_{n2}c_{1,n-1}c_{2n}c_{n-1,1}) \begin{vmatrix} c_{33} & c_{34} & \cdots & c_{3,n-2} \\ c_{43} & c_{44} & \cdots & c_{4,n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n-2,3} & c_{n-2,4} & \cdots & c_{n-2,n-2} \end{vmatrix}_{(n-4) \times (n-4)}$$

$$= (c_{12}c_{21}c_{n,n-1}c_{n-1,n} - c_{12}c_{2n}c_{n,n-1}c_{n-1,1} - c_{21}c_{n2}c_{1,n-1}c_{n-1,n} + c_{1,n-1}c_{2n}c_{n2}c_{n-1,1}) \begin{vmatrix} c_{33} & c_{34} & \cdots & c_{3,n-2} \\ c_{43} & c_{44} & \cdots & c_{4,n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n-2,3} & c_{n-2,4} & \cdots & c_{n-2,n-2} \end{vmatrix}_{(n-4) \times (n-4)}$$

$$= (c_{12}c_{21}c_{n,n-1}c_{n-1,n} - c_{12}c_{2n}c_{n,n-1}c_{n-1,1} - c_{21}c_{n2}c_{1,n-1}c_{n-1,n} + c_{1,n-1}c_{2n}c_{n2}c_{n-1,1}) \begin{vmatrix} c_{33} & c_{34} & \cdots & c_{3,n-2} \\ c_{43} & c_{44} & \cdots & c_{4,n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n-2,3} & c_{n-2,4} & \cdots & c_{n-2,n-2} \end{vmatrix}_{(n-4) \times (n-4)}$$

ซึ่งเป็นไปตามทฤษฎีบท 2.62

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตัวอย่าง 2.63

$$|C_{6 \times 6}| = \begin{vmatrix} 7 & 1 & 3 & 11 & 9 & 6 \\ 8 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \\ -5 & 0 & 5 & -5 & 0 & 1 \\ 12 & 0 & 3 & 7 & 0 & 2 \\ 3 & 0 & 0 & 0 & 0 & 11 \\ 10 & 9 & -2 & 1 & 5 & 7 \end{vmatrix}$$

## วิธีทำ

$$= [8 \cdot 1 \cdot 5 \cdot 11 - 1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 5 - 8 \cdot 9 \cdot 9 \cdot 11 + 9 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 9] \begin{vmatrix} 5 & -5 \\ 3 & 7 \end{vmatrix}$$

$$= (440 - 30 - 7128 + 486) \cdot 50$$

$$= -311600$$

#



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### บทที่ 3

## ตัวกำหนดของบางเมทริกซ์

จากการศึกษาและรวบรวมวิธีการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์ขนาดต่างๆ พบว่าวิธีการลดขนาดลง 4 อันดับนั้นทำได้ค่อนข้างยาก เนื่องจากต้องลดรูปเมทริกซ์  $A_{n \times n}$  เป็นเมทริกซ์  $C_{n \times n}$  ปัญหาพิเศษต่อไปนี้จะเป็นการค้นหาแนวทางการลดรูป  $A_{n \times n}$  เป็น  $C_{n \times n}$  โดยมีการทดสอบกับเมทริกซ์เอกลักษณ์ เมทริกซ์สามเหลี่ยมบนและเมทริกซ์สามเหลี่ยมล่าง แล้วจะนำไปประยุกต์ใช้กับการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์หัวลูกศรใดๆ ซึ่งจะกล่าวในบท 4

### 3.1 เมทริกซ์เอกลักษณ์

กรณีเมทริกซ์เอกลักษณ์ขนาด  $n \times n$  โดยการลดขนาดลงไป 4 อันดับ ได้ดังต่อไปนี้

1. สลับแนวตั้งที่ 1 และแนวตั้งที่ 2
2. สลับแนวตั้งที่  $n$  และแนวตั้งที่  $n-1$
3. หาตัวกำหนดโดยใช้ทฤษฎีบท 2.62

ตัวอย่าง 3.1 เมทริกซ์เอกลักษณ์ขนาด  $5 \times 5$  ( $I_5$ )

$$\begin{aligned} |I_5| &= \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \\ &= (-1) \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} && C_1 \leftrightarrow C_2 \\ &= \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} && C_4 \leftrightarrow C_5 \\ &= (+1 \cdot 1 \cdot 1 \cdot 1 - 1 \cdot 0 \cdot 1 \cdot 0 - 1 \cdot 0 \cdot 0 \cdot 1 + 0 \cdot 0 \cdot 0 \cdot 0) |1| \\ &= (1) |1| = 1 \end{aligned}$$

#

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตัวอย่าง 3.2 เมทริกซ์เอกลักษณ์ขนาด  $n \times n$  ( $I_{n \times n}$ )

$$\begin{aligned}
 |I_{n \times n}| &= \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \\
 &= (-1) \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \quad C_1 \leftrightarrow C_2 \\
 &= \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \quad C_{n-1} \leftrightarrow C_n \\
 &= (+1 \cdot 1 \cdot 1 \cdot 1 - 1 \cdot 0 \cdot 1 \cdot 0 - 1 \cdot 0 \cdot 0 \cdot 1 + 0 \cdot 0 \cdot 0 \cdot 0) \begin{vmatrix} 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 1 \end{vmatrix} \\
 &= (1)(1) = 1
 \end{aligned}$$

#

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### 3.2 เมทริกซ์สามเหลี่ยมบน

กรณีเมทริกซ์สามเหลี่ยมบนขนาด  $n \times n$  โดยการลดขนาดลงไป 4 อันดับ ได้ดังต่อไปนี้

1. สลับแถวอนที่ 2 และแถวอนที่  $n$
2. สลับแนวตั้งที่ 1 และแนวตั้งที่  $n-1$
3. หาค่ากำหนดโดยใช้ทฤษฎีบท 2.62

ตัวอย่าง 3.3 เมทริกซ์สามเหลี่ยมบนขนาด  $5 \times 5$  ( $A_{5 \times 5}$ )

$$\begin{aligned}
 |A_{5 \times 5}| &= \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{15} \\ 0 & a_{22} & a_{23} & a_{24} & a_{25} \\ 0 & 0 & a_{33} & a_{34} & a_{35} \\ 0 & 0 & 0 & a_{44} & a_{45} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & a_{55} \end{vmatrix}_{5 \times 5} \\
 &= (-1) \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{15} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & a_{55} \\ 0 & 0 & a_{33} & a_{34} & a_{35} \\ 0 & 0 & 0 & a_{44} & a_{45} \\ 0 & a_{22} & a_{23} & a_{24} & a_{25} \end{vmatrix}_{5 \times 5} \quad R_2 \leftrightarrow R_5 \\
 &= \begin{vmatrix} a_{14} & a_{12} & a_{13} & a_{11} & a_{15} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & a_{55} \\ a_{34} & 0 & a_{33} & 0 & a_{35} \\ a_{44} & 0 & 0 & 0 & a_{45} \\ a_{24} & a_{22} & a_{23} & 0 & a_{25} \end{vmatrix}_{5 \times 5} \quad C_1 \leftrightarrow C_4 \\
 &= (a_{12} \cdot 0 \cdot 0 \cdot a_{45} - a_{12} a_{55} \cdot 0 \cdot a_{44} - 0 \cdot a_{22} a_{11} a_{45} + a_{11} a_{55} a_{22} a_{44}) |a_{33}| \\
 &= a_{11} a_{55} a_{22} a_{44} a_{33} \\
 &= a_{11} a_{22} a_{33} a_{44} a_{55}
 \end{aligned}$$

#

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตัวอย่าง 3.4 เมทริกซ์สามเหลี่ยมบนขนาด  $n \times n$  ( $A_{n \times n}$ )

$$\begin{aligned}
 |A_{n \times n}| &= \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1,n-2} & a_{1,n-1} & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & a_{23} & \cdots & a_{2,n-2} & a_{2,n-1} & a_{2n} \\ 0 & 0 & a_{33} & \cdots & a_{3,n-2} & a_{3,n-1} & a_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & a_{n-2,n-2} & a_{n-2,n-1} & a_{n-2,n} \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & a_{n-1,n-1} & a_{n-1,n} \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & a_{n,n} \end{vmatrix} \\
 &= (-1) \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1,n-2} & a_{1,n-1} & a_{1n} \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & a_{n,n} \\ 0 & 0 & a_{33} & \cdots & a_{3,n-2} & a_{3,n-1} & a_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & a_{n-2,n-2} & a_{n-2,n-1} & a_{n-2,n} \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & a_{n-1,n-1} & a_{n-1,n} \\ 0 & a_{22} & a_{23} & \cdots & a_{2,n-2} & a_{2,n-1} & a_{2n} \end{vmatrix} \quad R_2 \leftrightarrow R_n \\
 &= \begin{vmatrix} a_{1,n-1} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1,n-2} & a_{11} & a_{1n} \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & a_{n,n} \\ a_{3,n-1} & 0 & a_{33} & \cdots & a_{3,n-2} & 0 & a_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n-2,n-1} & 0 & 0 & \cdots & a_{n-2,n-2} & 0 & a_{n-2,n} \\ a_{n-1,n-1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & a_{n-1,n} \\ a_{2,n-1} & a_{22} & a_{23} & \cdots & a_{2,n-2} & 0 & a_{2n} \end{vmatrix} \quad C_n \leftrightarrow C_{n-1} \\
 &= (+a_{12} \cdot 0 \cdot 0 \cdot a_{n-1,n} - a_{12} a_{n,n} \cdot 0 \cdot a_{n-1,n-1} - 0 \cdot a_{22} a_{11} a_{n-1,n} + a_{11} a_{nn} a_{22} a_{n-1,n-1}) \begin{vmatrix} a_{33} & a_{34} & \cdots & a_{3,n-3} & a_{3,n-2} \\ 0 & a_{44} & \cdots & a_{4,n-3} & a_{4,n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{n-3,n-3} & a_{n-3,n-2} \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & a_{n-2,n-2} \end{vmatrix} \\
 &= (a_{11} a_{22} a_{n-1,n-1} a_{nn}) \begin{vmatrix} a_{33} & a_{34} & \cdots & a_{3,n-3} & a_{3,n-2} \\ 0 & a_{44} & \cdots & a_{4,n-3} & a_{4,n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{n-3,n-3} & a_{n-3,n-2} \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & a_{n-2,n-2} \end{vmatrix} \quad \# \\
 &= (a_{11} a_{22} a_{n-1,n-1} a_{nn}) (a_{33} a_{44} \cdots a_{n-3,n-3} a_{n-2,n-2}) \\
 &= a_{11} a_{22} a_{33} a_{44} \cdots a_{n-3,n-3} a_{n-2,n-2} a_{n-1,n-1} a_{nn}
 \end{aligned}$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### 3.3 เมทริกซ์สามเหลี่ยมล่าง

กรณีเมทริกซ์สามเหลี่ยมล่างขนาด  $n \times n$  โดยการลดขนาดลงไป 4 อันดับ ได้ดังต่อไปนี้

1. สลับแถวอนที่ 1 และแถวอนที่  $n-1$
2. สลับแนวตั้งที่ 2 และแนวตั้งที่  $n$
3. หาคำกำหนดโดยใช้ทฤษฎีบท 2.62

ตัวอย่าง 3.5 เมทริกซ์สามเหลี่ยมล่างขนาด  $5 \times 5$  ( $B_{5 \times 5}$ )

$$\begin{aligned}
 |B_{5 \times 5}| &= \begin{vmatrix} b_{11} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ b_{21} & b_{22} & 0 & 0 & 0 \\ b_{31} & b_{32} & b_{33} & 0 & 0 \\ b_{41} & b_{42} & b_{43} & b_{44} & 0 \\ b_{51} & b_{52} & b_{53} & b_{54} & b_{55} \end{vmatrix}_{5 \times 5} \\
 &= (-1) \begin{vmatrix} b_{41} & b_{42} & b_{43} & b_{44} & 0 \\ b_{21} & b_{22} & 0 & 0 & 0 \\ b_{31} & b_{32} & b_{33} & 0 & 0 \\ b_{11} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ b_{51} & b_{52} & b_{53} & b_{54} & b_{55} \end{vmatrix}_{5 \times 5} \quad R_1 \leftrightarrow R_4 \\
 &= \begin{vmatrix} b_{41} & 0 & b_{43} & b_{44} & b_{42} \\ b_{21} & 0 & 0 & 0 & b_{22} \\ b_{31} & 0 & b_{33} & 0 & b_{32} \\ b_{11} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ b_{51} & b_{55} & b_{53} & b_{54} & b_{52} \end{vmatrix}_{5 \times 5} \quad C_2 \leftrightarrow C_5 \\
 &= (0 \cdot b_{21} b_{54} \cdot 0 - 0 \cdot b_{22} b_{54} b_{11} - b_{21} b_{55} b_{44} \cdot 0 + b_{44} b_{22} b_{55} b_{11}) |b_{33}| \\
 &= b_{44} b_{22} b_{55} b_{11} b_{33} \\
 &= b_{11} b_{22} b_{33} b_{44} b_{55}
 \end{aligned}$$

#

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตัวอย่าง 3.6 เมทริกซ์สามเหลี่ยมล่างขนาด  $n \times n$  ( $B_{n \times n}$ )

$$\begin{aligned}
 |B_{n \times n}| &= \begin{vmatrix} b_{11} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ b_{21} & b_{22} & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ b_{31} & b_{32} & b_{33} & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ b_{n-2,1} & b_{n-2,2} & b_{n-2,3} & \cdots & b_{n-2,n-2} & 0 & 0 \\ b_{n-1,1} & b_{n-1,2} & b_{n-1,3} & \cdots & b_{n-1,n-2} & b_{n-1,n-1} & 0 \\ b_{n,1} & b_{n,2} & b_{n,3} & \cdots & b_{n,n-2} & b_{n,n-1} & b_{n,n} \end{vmatrix} \\
 &= (-1) \begin{vmatrix} b_{n-1,1} & b_{n-1,2} & b_{n-1,3} & \cdots & b_{n-1,n-2} & b_{n-1,n-1} & 0 \\ b_{21} & b_{22} & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ b_{31} & b_{32} & b_{33} & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ b_{n-2,1} & b_{n-2,2} & b_{n-2,3} & \cdots & b_{n-2,n-2} & 0 & 0 \\ b_{11} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ b_{n,1} & b_{n,2} & b_{n,3} & \cdots & b_{n,n-2} & b_{n,n-1} & b_{n,n} \end{vmatrix} & R_1 \leftrightarrow R_{n-1} \\
 &= \begin{vmatrix} b_{n-1,1} & 0 & b_{n-1,3} & \cdots & b_{n-1,n-2} & b_{n-1,n-1} & b_{n-1,2} \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & b_{22} \\ 0 & 0 & b_{33} & \cdots & 0 & 0 & b_{32} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ b_{n-2,1} & 0 & b_{n-2,3} & \cdots & b_{n-2,n-2} & 0 & b_{n-2,2} \\ b_{11} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ b_{n,1} & b_{n,n} & b_{n,3} & \cdots & b_{n,n-2} & b_{n,n-1} & b_{n,2} \end{vmatrix} & C_2 \leftrightarrow C_n \\
 &= (0 \cdot 0 \cdot b_{n,n-1} \cdot 0 - 0 \cdot 0 \cdot b_{22} b_{n,n-1} a_{11} - 0 \cdot b_{nn} b_{n-1,n-1} \cdot 0 + b_{n-1,n-1} b_{22} b_{nn} b_{11}) \\
 &\quad \cdot \begin{vmatrix} b_{33} & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ b_{43} & b_{44} & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ b_{n-3,3} & b_{n-3,4} & \cdots & b_{n-3,n-3} & 0 \\ b_{n-2,3} & b_{n-2,4} & \cdots & b_{n-2,n-3} & b_{n-2,n-2} \end{vmatrix} \\
 &= (b_{n-1,n-1} b_{22} b_{nn} b_{11}) (b_{33} a_{44} \cdots b_{n-3,n-3} b_{n-2,n-2}) \\
 &= b_{11} b_{22} b_{33} b_{44} \cdots b_{n-3,n-3} b_{n-2,n-2} b_{n-1,n-1} b_{nn} \quad \#
 \end{aligned}$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## บทที่ 4

### กระบวนการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์หัวลูกศร

เริ่มต้นเป็นการศึกษางานวิจัยของ Gerzson Kéri [5] เกี่ยวกับสูตรของ Sherman – Morrison ต่อจากนั้นจะเป็นการแสดงวิธีการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์หัวลูกศรรูปแบบทั่วไปโดยใช้วิธีการลดรูป 4 อันดับ แล้วจะได้สูตรทั่วไปของตัวกำหนดของเมทริกซ์หัวลูกศรทั่วไป สุดท้ายเป็นการนำสูตรมาตรวจสอบว่าถูกต้องกับสูตรของตัวกำหนดของเมทริกซ์หัวลูกศรเฉพาะแบบ

#### 4.1 สูตรของ Sherman – Morrison และหัวข้อที่เกี่ยวข้อง

ให้  $A$  และ  $B$  เป็นเมทริกซ์ขนาด  $r \times r$  ที่มีสมาชิกเป็นจำนวนจริงหรือจำนวนเชิงซ้อน  
ให้  $u$  และ  $v$  เป็นเวกเตอร์แนวตั้งขนาด  $r \times 1$   
ให้  $U$  และ  $V$  เป็นเมทริกซ์ขนาด  $r \times k$   
ให้  $I^{(r)}$  เป็นเมทริกซ์เอกลักษณ์อันดับ  $r$   
ให้  $h$  เป็นจำนวนจริงหรือจำนวนเชิงซ้อนใดๆ

บทตั้ง 4.1 (Sherman-Morrison-Woodbury formula)

ถ้า  $A, A + huv^T$  และ  $D^{(k)}(h)$  มีผกผัน ซึ่ง  $D^{(k)}(h) = I^{(k)} + hV^T A^{-1}U$  แล้ว

$$(A + hUV^T)^{-1} = A^{-1} - hA^{-1}U[D^{(k)}(h)]^{-1}V^T A^{-1} \quad (11)$$

#### พิสูจน์

$$\begin{aligned} & \text{เนื่องจาก } (A + hUV^T)\{A^{-1} - hA^{-1}U[D^{(k)}(h)]^{-1}V^T A^{-1}\} \\ &= AA^{-1} + hUV^T A^{-1} - hAA^{-1}U[D^{(k)}(h)]^{-1}V^T A^{-1} - h^2UV^T A^{-1}U[D^{(k)}(h)]^{-1}V^T A^{-1} \\ &= I^{(r)} + hUV^T A^{-1} - hI^{(r)}U[D^{(k)}(h)]^{-1}V^T A^{-1} - h^2UV^T A^{-1}U[D^{(k)}(h)]^{-1}V^T A^{-1} \\ &= I^{(r)} + hUV^T A^{-1} - hU(I^{(k)} + hV^T A^{-1}U)[D^{(k)}(h)]^{-1}V^T A^{-1} \\ &= I^{(r)} + hUV^T A^{-1} - hU[D^{(k)}(h)][D^{(k)}(h)]^{-1}V^T A^{-1} \\ &= I^{(r)} + hUV^T A^{-1} - hUI^{(k)}V^T A^{-1} \\ &= I^{(r)} + hUV^T A^{-1} - hUV^T A^{-1} \\ &= I^{(r)} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \text{เนื่องจาก } \{A^{-1} - hA^{-1}U[D^{(k)}(h)]^{-1}V^T A^{-1}\}(A + hUV^T) \\ &= A^{-1}A - hA^{-1}U[D^{(k)}(h)]^{-1}V^T A^{-1}A + hA^{-1}UV^T - h^2A^{-1}U[D^{(k)}(h)]^{-1}V^T A^{-1}UV^T \\ &= I^{(r)} - hA^{-1}UV^T - hA^{-1}U[D^{(k)}(h)]^{-1}V^T A^{-1}A - h^2A^{-1}U[D^{(k)}(h)]^{-1}V^T A^{-1}UV^T \\ &= I^{(r)} + hA^{-1}UV^T - hA^{-1}U[D^{(k)}(h)]^{-1}V^T I^{(r)} - h^2A^{-1}U[D^{(k)}(h)]^{-1}V^T A^{-1}UV^T \\ &= I^{(r)} + hA^{-1}UV^T - hA^{-1}U[D^{(k)}(h)]^{-1}(I^{(r)} + hV^T A^{-1}U)V^T \end{aligned}$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

$$\begin{aligned}
&= I^{(r)} + hA^{-1}UVV^T - hA^{-1}U[D^{(k)}(h)]^{-1}[D^{(k)}(h)]V^T \\
&= I^{(r)} + hA^{-1}UVV^T - hA^{-1}U^{(k)}V^T \\
&= I^{(r)} + hA^{-1}UVV^T - hA^{-1}UVV^T \\
&= I^{(r)}
\end{aligned}$$

ดังนั้น  $(A + hUVV^T)^{-1} = A^{-1} - hA^{-1}U[D^{(k)}(h)]^{-1}V^T A^{-1}$  □

**บทตั้ง 4.2** (Sherman-Morrison formula)

ถ้า  $A$  มีผกผัน โดยที่  $1 + hv^T A^{-1}u \neq 0$  และ  $A + huv^T$  แล้ว

$$(A + huv^T)^{-1} = A^{-1} - h \cdot \frac{A^{-1}uv^T A^{-1}}{1 + hv^T A^{-1}u} \quad (12)$$

**พิสูจน์** พิจารณาบทตั้ง 4.1 ให้  $U$  และ  $V$  เป็นเมทริกซ์ขนาด  $r \times 1$

นั่นคือ แทน  $U$  ด้วยเวกเตอร์  $u$  และ  $V$  ด้วยเวกเตอร์  $v$

พิจารณา  $(D^{(k)}(h))^{-1}$

เนื่องจาก  $k = 1$  ดังนั้น  $D^{(k)}(h) = D^{(1)}(h) = I^{(1)} + hv^T A^{-1}u$

$$= 1 + hv^T A^{-1}u$$

แทนในบทตั้ง 4.1 จะได้ว่า  $(A + huv^T)^{-1} = A^{-1} - hA^{-1}u[1 + hv^T A^{-1}u]^{-1}v^T A^{-1}$

$$= A^{-1} - \frac{hA^{-1}uv^T A^{-1}}{1 + hv^T A^{-1}u}$$
 □

**บทตั้ง 4.3** ให้  $A$  และ  $B$  เป็นเมทริกซ์จัตุรัส

$$|A + B| = \sum_{i_1=0}^1 \sum_{i_2=0}^1 \dots \sum_{i_r=0}^1 |C_j^{(i_1, \dots, i_r)}|$$
 โดยใช้แนวตั้งที่  $j$  ของเมทริกซ์  $C_j^{(i_1, \dots, i_r)}$

เมื่อนิยามเมทริกซ์  $C_j^{(i_1, \dots, i_r)}$  ดังนี้

$$C_j^{(i_1, \dots, i_r)} = a_j \text{ ถ้า } i_j = 0 \text{ และ } C_j^{(i_1, \dots, i_r)} = b_j \text{ ถ้า } i_j = 1 \text{ เมื่อ } (j = 1, 2, \dots, r)$$

บทตั้ง 4.4 ถ้าค่าลำดับชั้นของ  $B \leq 1$  แล้ว

$$|A + B| = |A| + \sum_{i=1}^r \sum_{j=1}^r b_{ij} A_{ij}$$

พิสูจน์ จาก บทตั้ง 4.3  $|A + B| = \sum_{i_1=0}^1 \sum_{i_2=0}^1 \dots \sum_{i_r=0}^1 |C^{(i_1 i_2 \dots i_r)}|$

เราจะพิจารณา  $C^{(i_1 i_2 \dots i_r)}$  โดยแบ่งเป็น 3 กรณีตามค่าของ  $i_j$  เมื่อ  $j = 1, 2, \dots, r$

กรณีที่ 1 ถ้า  $i_j = 0$  สำหรับทุกค่า  $j = 1, 2, \dots, r$  แล้ว  $|C^{(i_1 i_2 \dots i_r)}| = |A|$

กรณีที่ 2 ถ้า  $i_1 + i_2 + \dots + i_r \geq 2$  แล้ว  $C^{(i_1 i_2 \dots i_r)}$  มีอย่างน้อย 2 หลักจากเมทริกซ์  $B$  เนื่องจากค่าลำดับชั้นของ  $B \leq 1$  แสดงว่า  $C^{(i_1 i_2 \dots i_r)}$  มีอย่างน้อย 1 หลักมีสมาชิกเป็นศูนย์ทั้งหมด

แล้ว  $|C^{(i_1 i_2 \dots i_r)}| = 0$

กรณีที่ 3 ถ้า  $i_j = 1$  และ  $i_t = 0$  สำหรับทุก  $t \in \{1, 2, \dots, r\} - \{j\}$

แล้ว  $|C^{(i_1 i_2 \dots i_r)}| = |a_1 \ a_2 \ \dots \ a_{j-1} \ b_j \ a_{j+1} \ \dots \ a_r| = \sum_{i=1}^r b_{ij} A_{ij}$

เมื่อ  $A_{ij}$  คือ โคแฟกเตอร์ที่  $(i, j)$

จาก 3 กรณีจะได้ว่า

$$\begin{aligned} |A + B| &= |C^{(0,0,\dots,0)}| + \sum_{i_1+i_2+\dots+i_r \geq 2} |C^{(i_1 i_2 \dots i_r)}| + \sum_{i_1+i_2+\dots+i_r=1} |C^{(i_1 i_2 \dots i_r)}| \\ &= |A| + \sum 0 + \sum_{i_1+i_2+\dots+i_r=1} |C^{(i_1 i_2 \dots i_r)}| \\ &= |A| + \sum_{i_1+i_2+\dots+i_r=1} |C^{(i_1 i_2 \dots i_r)}| \\ &= |A| + \sum_{j=1}^r \left( \sum_{i=1}^r b_{ij} A_{ij} \right) \\ &= |A| + \sum_{i=1}^r \sum_{j=1}^r b_{ij} A_{ij} \end{aligned}$$

$$\therefore |A + B| = |A| + \sum_{i=1}^r \sum_{j=1}^r b_{ij} A_{ij}$$

□

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทแทรก 4.5 Sherman – Morrison  $huv^T$  มีค่าลำดับชั้นเป็น 1 แล้ว

$$|A + huv^T| = |A| + hv^T(\text{adj}A)u$$

พิสูจน์ จะแสดงว่า  $|A + huv^T| = |A| + \sum_{i=1}^r \sum_{j=1}^r hu_i v_j A_{ij}$

$$\text{ให้ } A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1,r-1} & a_{1,r} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2,r-1} & a_{2,r} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{r-1,1} & a_{r-1,2} & \cdots & a_{r-1,r-1} & a_{r-1,r} \\ a_{r,1} & a_{r,2} & \cdots & a_{r,r-1} & a_{r,r} \end{bmatrix} \quad u = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_r \end{bmatrix} \quad \text{และ } v^T = [v_1 \quad v_2 \quad \cdots \quad v_r]$$

ได้ว่า

$$huv^T = \begin{bmatrix} hu_1 v_1 & hu_1 v_2 & \cdots & hu_1 v_{r-1} & hu_1 v_r \\ hu_2 v_1 & hu_2 v_2 & \cdots & hu_2 v_{r-1} & hu_2 v_r \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ hu_{r-1} v_1 & hu_{r-1} v_2 & \cdots & hu_{r-1} v_{r-1} & hu_{r-1} v_r \\ hu_r v_1 & hu_r v_2 & \cdots & hu_r v_{r-1} & hu_r v_r \end{bmatrix}$$

จะเห็นว่า  $(huv^T)_{ij} = hu_i v_j$

เนื่องจาก  $\text{rank}(huv^T) = 1$  และโดยบทตั้ง 4.4 ได้ว่า

$$|A + huv^T| = |A| + \sum_{i=1}^r \sum_{j=1}^r h(uv^T)_{ij} A_{ij} = |A| + \sum_{i=1}^r \sum_{j=1}^r hu_i v_j A_{ij}$$

จงแสดงว่า  $|A| + \sum_{i=1}^r \sum_{j=1}^r hu_i v_j A_{ij} = |A| + hv^T(\text{adj}A)u$

จะได้ว่า

$$\begin{aligned} & |A| + \sum_{i=1}^r \sum_{j=1}^r hu_i v_j A_{ij} \\ &= |A| + \sum_{j=1}^r hu_1 v_j A_{1j} + \sum_{j=2}^r hu_2 v_j A_{2j} + \cdots + \sum_{j=1}^r hu_r v_j A_{rj} \\ &= |A| + (hu_1 v_1 A_{11} + hu_1 v_2 A_{12} + \cdots + hu_1 v_r A_{1r}) + (hu_2 v_1 A_{21} + hu_2 v_2 A_{22} + \cdots + hu_2 v_r A_{2r}) \\ & \quad + \cdots + (hu_r v_1 A_{r1} + hu_r v_2 A_{r2} + \cdots + hu_r v_r A_{rr}) \\ &= |A| + h\{(u_1 v_1 A_{11} + u_1 v_2 A_{12} + \cdots + u_1 v_r A_{1r}) + (u_2 v_1 A_{21} + u_2 v_2 A_{22} + \cdots + u_2 v_r A_{2r}) \\ & \quad + \cdots + (u_r v_1 A_{r1} + u_r v_2 A_{r2} + \cdots + u_r v_r A_{rr})\} \\ &= |A| + h\{(v_1 A_{11} + v_2 A_{12} + \cdots + v_r A_{1r})u_1 + (v_1 A_{21} + v_2 A_{22} + \cdots + v_r A_{2r})u_2 \\ & \quad + \cdots + (v_1 A_{r1} + v_2 A_{r2} + \cdots + v_r A_{rr})u_r\} \end{aligned}$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

$$\begin{aligned}
&= |A| + h \begin{bmatrix} v_1 A_{11} + v_2 A_{12} + \dots + v_r A_{1r} & v_1 A_{21} + v_2 A_{22} + \dots + v_r A_{2r} & \dots & v_1 A_{r1} + v_2 A_{r2} + \dots + v_r A_{rr} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_r \end{bmatrix} \\
&= |A| + h \begin{bmatrix} v_1 & v_2 & \dots & v_r \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A_{11} & A_{21} & \dots & A_{r1} \\ A_{12} & A_{22} & \dots & A_{r2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{1r} & A_{2r} & \dots & A_{rr} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_r \end{bmatrix} \\
&= |A| + hv^T (\text{adj}A)u \\
\text{ดังนั้น } |A + huv^T| &= |A| + hv^T (\text{adj}A)u \quad \square
\end{aligned}$$

**บทแทรก 4.6** ถ้า  $A$  มีผกผัน แล้ว  $|A + huv^T| = |A| \cdot (1 + hv^T A^{-1}u)$

**พิสูจน์** เนื่องจาก  $\text{adj}A = |A| \cdot A^{-1} = A^{-1} \cdot |A|$  และจากบทแทรก 4.5

$$\begin{aligned}
|A + huv^T| &= |A| + hv^T (\text{adj}A)u \\
&= |A| + hv^T A^{-1} \cdot |A|u \\
&= |A| (1 + hv^T A^{-1}u) \quad \square
\end{aligned}$$

**บทแทรก 4.7** ถ้า  $A$  และ  $A + huv^T$  มีผกผัน แล้ว  $1 + hv^T A^{-1}u \neq 0$

**พิสูจน์** จากบทแทรก 4.6

$$|A + huv^T| = |A| \cdot (1 + hv^T A^{-1}u)$$

เนื่องจาก  $A$  และ  $A + huv^T$  มีผกผันได้

ดังนั้น  $|A + huv^T| \neq 0$ ,  $|A| \neq 0$

ดังนั้น  $1 + hv^T A^{-1}u \neq 0$  □

**บทตั้ง 4.8** ให้  $D = D^{(k)} = [d_{ij}]_{i,j=1,2,\dots,k}$  แทนเมทริกซ์ขนาด  $k \times k$  ที่มีสมาชิกเป็นจำนวนจริงหรือจำนวนเชิงซ้อน และให้เมทริกซ์  $D^{(t)} = [d_{ij}]_{i,j=1,2,\dots,t}$  เป็นเมทริกซ์ย่อยอันดับแรกของเมทริกซ์  $D$  แล้ว  $|D^{(k)}| = d_{kk} \cdot |D^{(k-1)}| - \sum_{i=1}^{k-1} \sum_{j=1}^{k-1} (\text{adj} D^{(k-1)})_{ij} d_{ki} d_{jk}$

**พิสูจน์** เราจะทำการหาตัวกำหนดโดยการกระจายลาปลาซโดยเลือกแถวสุดท้ายของเมทริกซ์  $D^{(k)}$  จากนั้นคำนวณไมเนอร์ตามแต่ละตำแหน่งสมาชิก โดยทำการกระจายลาปลาซซึ่งเลือกหลักสุดท้ายของไมเนอร์ตามแต่ละตำแหน่งสมาชิก โดยเราจะยกเว้นการคำนวณไมเนอร์ของตำแหน่ง  $d_{kk}$  ซึ่งก็คือ  $|D^{(k-1)}|$  ดังนั้นจะได้สมการตามบทตั้ง 4.8 □

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

**ทฤษฎีบท 4.9** Sherman-Morrison-Woodbury formula for the determinant

ถ้า  $A$  และ  $D^{(k)}(h)$  มีผกผัน แล้ว  $|A+hUV^T| = |A| \cdot |D^{(k)}(h)|$

เมื่อ  $D^{(k)}(h) = I^{(k)} + hV^T A^{-1}U$

**พิสูจน์** เราจะพิสูจน์โดยใช้อุปนัยเชิงคณิตศาสตร์บนขนาดของ  $k$

ให้  $P(k)$  แทนข้อความ

$$|A+hUV^T| = |A| \cdot |D^{(k)}(h)| \text{ เมื่อ } D^{(k)}(h) = I^{(k)} + hV^T A^{-1}U$$

พิจารณา  $P(1)$  เมื่อ  $k=1$  จากบทแทรก 4.6 ได้ว่า

$$\text{ถ้า } A \text{ มีผกผัน แล้ว } |A+hUV^T| = |A|(1+hv^T A^{-1}u)$$

$$\begin{aligned} \text{โดยที่ } 1+hv^T A^{-1}u &= I^{(1)} + hv^T A^{-1}u \\ &= D^{(1)}(h) \end{aligned}$$

ดังนั้น  $P(1)$  เป็นจริง

ให้  $U = [u_1 \ u_2 \ \dots \ u_k]$  เมื่อ  $u_i$  เป็นเวกเตอร์แนวตั้งขนาด  $r \times 1$

และ  $V = [v_1 \ v_2 \ \dots \ v_k]$  เมื่อ  $v_i$  เป็นเวกเตอร์แนวตั้งขนาด  $r \times 1$

$$\text{ดังนั้น } UV^T = \sum_{i=1}^k u_i v_i^T$$

$$\text{ดังนั้น } A+hUV^T = A+h \sum_{i=1}^k u_i v_i^T$$

$$\text{สมมติ } P(k-1) \text{ เป็นจริง นั่นคือ } |A+hUV^T| = |A| \cdot |D^{(k-1)}(h)|$$

$$\text{เมื่อ } D^{(k-1)}(h) = I^{(k-1)} + hV^T A^{-1}U$$

พิจารณาที่  $P(k)$

$$\begin{aligned} |A+hUV^T| &= \left| A+h \sum_{i=1}^k u_i v_i^T \right| \\ &= \left| \left( A+h \sum_{i=1}^{k-1} u_i v_i^T \right) + hu_k v_k^T \right| \end{aligned}$$

จากบทแทรก 4.6

$$|A+hUV^T| = \left| A+h \sum_{i=1}^{k-1} u_i v_i^T \right| \cdot \left( 1+hv_k^T \left( A+h \sum_{i=1}^{k-1} u_i v_i^T \right)^{-1} u_k \right) \quad (14)$$

จากสมการ (14) พิจารณา  $\left( A+h \sum_{i=1}^{k-1} u_i v_i^T \right)^{-1}$  จากบทตั้ง 4.1 จะได้ว่า

$$\left( A+h \sum_{i=1}^{k-1} u_i v_i^T \right)^{-1} = A^{-1} - hA^{-1} [U^{(k-1)}] [D^{(k-1)}(h)]^{-1} [V^{(k-1)}]^T A^{-1}$$

$$\text{เมื่อ } U^{(k-1)} = [u_1 \ u_2 \ \dots \ u_{k-1}] \text{ และ } V^{(k-1)} = [v_1 \ v_2 \ \dots \ v_{k-1}]$$

$$\text{เนื่องจาก } D^{(k)}(h) = I^{(k)} + hV^T A^{-1}U \text{ และ } (hV^T A^{-1}U)_{ij} = hv_i A^{-1}u_j$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

นิยามสมาชิก  $d_{ij}$  ของเมทริกซ์  $D^{(k)}(h)$  ดังนี้

$$\begin{aligned} d_{ij} &= 0 + hv_i A^{-1} u_j && \text{เมื่อ } i \neq j \text{ และ} \\ d_{ii} &= 1 + hv_i A^{-1} u_i && \text{เมื่อ } i = 1, 2, \dots, k \end{aligned}$$

ดังนั้น

$$\begin{aligned} hv_k^T \left( A + h \sum_{i=1}^{k-1} u_i v_i^T \right)^{-1} u_k &= hv_k^T \left( A^{-1} - hA^{-1} [U^{(k-1)}] [D^{(k-1)}(h)]^{-1} [V^{(k-1)}]^T A^{-1} \right) u_k \\ &= hv_k^T \left( A^{-1} - hA^{-1} [U^{(k-1)}] \begin{bmatrix} \sum_{j=1}^{k-1} [D^{(k-1)}(h)]_{1j}^{-1} v_j^T \\ \sum_{j=1}^{k-1} [D^{(k-1)}(h)]_{2j}^{-1} v_j^T \\ \vdots \\ \sum_{j=1}^{k-1} [D^{(k-1)}(h)]_{k-1,j}^{-1} v_j^T \end{bmatrix} A^{-1} \right) u_k \\ &= hv_k^T \left( A^{-1} - hA^{-1} \left( u_1 \sum_{j=1}^{k-1} [D^{(k-1)}(h)]_{1j}^{-1} v_j^T + u_2 \sum_{j=1}^{k-1} [D^{(k-1)}(h)]_{2j}^{-1} v_j^T + \dots + u_{k-1} \sum_{j=1}^{k-1} [D^{(k-1)}(h)]_{k-1,j}^{-1} v_j^T \right) A^{-1} \right) u_k \\ &= hv_k^T \left( A^{-1} - hA^{-1} \left( \sum_{i=1}^{k-1} u_i \sum_{j=1}^{k-1} [D^{(k-1)}(h)]_{ij}^{-1} v_j^T \right) A^{-1} \right) u_k \\ &= hv_k^T \left( A^{-1} - hA^{-1} \left( \sum_{i=1}^{k-1} \sum_{j=1}^{k-1} u_i [D^{(k-1)}(h)]_{ij}^{-1} v_j^T \right) A^{-1} \right) u_k \\ &= hv_k^T \left( A^{-1} - \sum_{i=1}^{k-1} \sum_{j=1}^{k-1} hA^{-1} u_i [D^{(k-1)}(h)]_{ij}^{-1} v_j^T A^{-1} \right) u_k \\ &= hv_k^T A^{-1} u_k - \sum_{i=1}^{k-1} \sum_{j=1}^{k-1} (hv_k^T A^{-1} u_i) [D^{(k-1)}(h)]_{ij}^{-1} (hv_j^T A^{-1} u_k) \\ &= hv_k^T A^{-1} u_k - \sum_{i=1}^{k-1} \sum_{j=1}^{k-1} d_{ki}(h) \cdot \frac{(\text{adj} D^{(k-1)}(h))_{ij}}{|D^{(k-1)}(h)|} \cdot d_{jk}(h) \end{aligned}$$

แทนลงในสมการที่ (14) จะได้ว่า

$$\begin{aligned} |A + hUV^T| &= \left| A + h \sum_{i=1}^{k-1} u_i v_i^T \right| \cdot \left( 1 + hv_k^T A^{-1} u_k - \sum_{i=1}^{k-1} \sum_{j=1}^{k-1} d_{ki}(h) \cdot \frac{(\text{adj} D^{(k-1)}(h))_{ij}}{|D^{(k-1)}(h)|} \cdot d_{jk}(h) \right) \\ &= |A| \cdot |D^{(k-1)}(h)| \cdot \left( d_{kk} - \sum_{i=1}^{k-1} \sum_{j=1}^{k-1} d_{ki}(h) \cdot \frac{(\text{adj} D^{(k-1)}(h))_{ij}}{|D^{(k-1)}(h)|} \cdot d_{jk}(h) \right) \\ &= |A| \cdot \left\{ d_{kk} \cdot |D^{(k-1)}(h)| - \sum_{i=1}^{k-1} \sum_{j=1}^{k-1} (\text{adj} D^{(k-1)}(h))_{ij} d_{ki}(h) d_{jk}(h) \right\} \\ &= |A| \cdot |D^{(k)}(h)| \end{aligned}$$

ดังนั้น  $P(k)$  เป็นจริง โดยอุปนัยเชิงคณิตศาสตร์ □

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

#### 4.2 สูตรการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์หัวลูกศรรูปแบบเฉพาะ

$$\text{ให้ } A = \begin{bmatrix} a & b & b & \cdots & b \\ c & d & 0 & \cdots & 0 \\ c & 0 & d & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & 0 \\ c & 0 & \cdots & 0 & d \end{bmatrix} \text{ เป็นเมทริกซ์หัวลูกศรขนาด } n \times n \text{ เมื่อ } n \geq 2$$

เมื่อ  $a, b, c, d$  เป็นจำนวนจริงหรือจำนวนเชิงซ้อนใดๆ และ  $a - b - c \neq 0$

เราสามารถเขียนเมทริกซ์  $A$  ให้อยู่ในรูป  $A = B + UV^T$  ดังนี้

$$\begin{bmatrix} a & b & b & \cdots & b \\ c & d & 0 & \cdots & 0 \\ c & 0 & d & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & 0 \\ c & 0 & \cdots & 0 & d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a-b-c & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & d & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & d & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & d \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & c \\ 0 & c \\ 0 & c \\ \vdots & \vdots \\ 0 & c \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b & b & b & \cdots & b \\ 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \end{bmatrix}$$

$$\text{เมื่อ } B = \begin{bmatrix} a-b-c & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & d & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & d & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & d \end{bmatrix}, U = \begin{bmatrix} 1 & c \\ 0 & c \\ 0 & c \\ \vdots & \vdots \\ 0 & c \end{bmatrix}, V^T = \begin{bmatrix} b & b & b & \cdots & b \\ 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \end{bmatrix}$$

เนื่องจาก  $\det(B) \neq 0$  ดังนั้น  $B$  หาผกผันได้ โดยทฤษฎีบท 4.9 ได้ว่า

$$\det(A) = \det(B + UV^T) = \det(I + V^T B^{-1} U) \det(B)$$

$$\det \begin{bmatrix} a & b & b & \cdots & b \\ c & d & 0 & \cdots & 0 \\ c & 0 & d & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & 0 \\ c & 0 & \cdots & 0 & d \end{bmatrix}$$

$$= \det \left( I + \begin{bmatrix} b & b & b & \cdots & b \\ 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1/a-b-c & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1/d & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 1/d & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 1/d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & c \\ 0 & c \\ 0 & c \\ \vdots & \vdots \\ 0 & c \end{bmatrix} \right) (a-b-c)d^{n-1}$$

$$= \det \left( I + \begin{bmatrix} b & b & b & \cdots & b \\ 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{1}{a-b-c} & \frac{c}{a-b-c} \\ 0 & \frac{c}{d} \\ \vdots & \vdots \\ 0 & \frac{c}{d} \end{bmatrix} \right) (a-b-c)d^{n-1}$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

$$\begin{aligned}
&= \det \left( I + \begin{pmatrix} \frac{b}{a-b-c} & \frac{bc}{a-b-c} + \frac{bc}{d} + \dots + \frac{bc}{d} \\ \frac{1}{a-b-c} & \frac{c}{a-b-c} \end{pmatrix} \right) (a-b-c)d^{n-1} \\
&= \det \left( I + \begin{pmatrix} \frac{b}{a-b-c} & \frac{bc}{a-b-c} + \frac{bc(n-1)}{d} \\ \frac{1}{a-b-c} & \frac{c}{a-b-c} \end{pmatrix} \right) (a-b-c)d^{n-1} \\
&= \det \begin{pmatrix} \frac{b}{a-b-c} + 1 & \frac{bc}{a-b-c} + \frac{bc(n-1)}{d} \\ \frac{1}{a-b-c} & \frac{c}{a-b-c} + 1 \end{pmatrix} (a-b-c)d^{n-1} \\
&= \det \begin{pmatrix} \frac{b+(a-b-c)}{a-b-c} & \frac{bc}{a-b-c} + \frac{bc(n-1)}{d} \\ \frac{1}{a-b-c} & \frac{c+(a-b-c)}{a-b-c} \end{pmatrix} (a-b-c)d^{n-1} \\
&= \det \begin{pmatrix} \frac{a-c}{a-b-c} & \frac{bc}{a-b-c} + \frac{bc(n-1)}{d} \\ \frac{1}{a-b-c} & \frac{a-b}{a-b-c} \end{pmatrix} (a-b-c)d^{n-1} \\
&= \left[ \left( \frac{a-c}{a-b-c} \right) \left( \frac{a-b}{a-b-c} \right) - \left( \frac{1}{a-b-c} \right) \left( \frac{bc}{a-b-c} + \frac{bc(n-1)}{d} \right) \right] (a-b-c)d^{n-1} \\
&= \left[ \frac{a^2 - ab - ac + bc}{(a-b-c)(a-b-c)} - \left( \frac{bc}{(a-b-c)^2} + \frac{bc(n-1)}{d(a-b-c)} \right) \right] (a-b-c)d^{n-1} \\
&= \left[ \frac{a(a-b-c) + bc}{(a-b-c)(a-b-c)} - \frac{bc}{(a-b-c)^2} - \frac{bc(n-1)}{d(a-b-c)} \right] (a-b-c)d^{n-1} \\
&= \left[ \frac{a(a-b-c)}{(a-b-c)(a-b-c)} + \frac{bc}{(a-b-c)^2} - \frac{bc}{(a-b-c)^2} + \frac{bc(1-n)}{d(a-b-c)} \right] (a-b-c)d^{n-1} \\
&= \left[ \frac{a}{(a-b-c)} + \frac{bc(1-n)}{d(a-b-c)} \right] (a-b-c)d^{n-1} \\
&= \left[ \frac{ad}{d(a-b-c)} + \frac{bc(1-n)}{d(a-b-c)} \right] (a-b-c)d^{n-1} \\
&= \frac{bc(1-n) + ad}{d(a-b-c)} (a-b-c)d^{n-1} \\
&= (bc(1-n) + ad) d^{n-2}
\end{aligned}$$

$$\text{ดังนั้น } \det \begin{pmatrix} a & b & b & \dots & b \\ c & d & 0 & \dots & 0 \\ c & 0 & d & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & 0 \\ c & 0 & \dots & 0 & d \end{pmatrix} = (bc(1-n) + ad) d^{n-2} \quad \#$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้拿去ใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### 4.3 ขั้นตอนการหาตัวกำหนดเมทริกซ์หัวลูกศรแบบทั่วไป

ให้  $A$  เป็นเมทริกซ์หัวลูกศรแบบทั่วไป ขนาด  $n \times n$  ( $A_{n \times n}$ ) และ  $n \geq 3$

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1,n-2} & a_{1,n-1} & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ a_{31} & 0 & a_{33} & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n-2,1} & 0 & 0 & \cdots & a_{n-2,n-2} & 0 & 0 \\ a_{n-1,1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & a_{n-1,n-1} & 0 \\ a_{n1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & a_{nn} \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{เมื่อ } a_{12} \neq 0 \text{ และ} \\ a_{ii} \neq 0 \text{ ทุก } i = 3, 4, 5, \dots, n-1 \end{array}$$

จะหาตัวกำหนดสูตรของตัวกำหนดของเมทริกซ์  $A$  โดยลดขนาดลง 4 อันดับโดยใช้ขั้นตอนต่อไปนี้

1. ลดรูปเมทริกซ์  $A$  โดยใช้การดำเนินการมูลฐาน  $R_{n-1} \leftrightarrow R_n$  ได้เมทริกซ์

$$A_1 = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1,n-2} & a_{1,n-1} & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ a_{31} & 0 & a_{33} & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n-2,1} & 0 & 0 & \cdots & a_{n-2,n-2} & 0 & 0 \\ a_{n1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & a_{nn} \\ a_{n-1,1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & a_{n-1,n-1} & 0 \end{bmatrix}$$

2. ลดรูปเมทริกซ์  $A_1$  โดยใช้การดำเนินการมูลฐาน  $R_2 \leftarrow R_2 - \frac{a_{22}}{a_{12}} R_1$  ได้เมทริกซ์

$$A_2 = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1,n-2} & a_{1,n-1} & a_{1n} \\ \frac{a_{21}a_{12} - a_{11}a_{22}}{a_{12}} & 0 & \frac{-a_{13}a_{22}}{a_{12}} & \cdots & \frac{-a_{1,n-2}a_{22}}{a_{12}} & \frac{-a_{1,n-1}a_{22}}{a_{12}} & \frac{-a_{1n}a_{22}}{a_{12}} \\ a_{12} & a_{12} & a_{12} & \cdots & a_{12} & a_{12} & a_{12} \\ a_{31} & 0 & a_{33} & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n-2,1} & 0 & 0 & \cdots & a_{n-2,n-2} & 0 & 0 \\ a_{n1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & a \\ a_{n-1,1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & a_{n-1,n-1} & 0 \end{bmatrix}$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3. ลดรูปเมทริกซ์  $A_2$  โดยใช้การดำเนินการมูลฐานทั้งหมด  $n-4$  ครั้ง

$$R_2 \leftarrow R_2 - \left( \frac{-a_{1i}a_{22}}{a_{12}a_{ii}} \right) R_i \text{ เมื่อ } i = 3, 4, \dots, n-2 \text{ ได้เมทริกซ์}$$

$$A_{n-2} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1,n-2} & a_{1,n-1} & a_{1n} \\ -a_{11} \prod_{i=2}^{n-2} a_{ii} + \sum_{i=2}^{n-2} a_{1i} a_{i1} \left( \prod_{\substack{2 \leq j \leq n-2 \\ \text{and } i \neq j}} a_{jj} \right) & 0 & 0 & \cdots & 0 & \frac{-a_{1,n-1}a_{22}}{a_{12}} & \frac{-a_{1n}a_{22}}{a_{12}} \\ a_{12} \prod_{i=3}^{n-2} a_{ii} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ a_{31} & 0 & a_{33} & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n-2,1} & 0 & 0 & \cdots & a_{n-2,n-2} & 0 & 0 \\ a_{n1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & a \\ a_{n-1,1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & a_{n-1,n-1} & 0 \end{bmatrix} \quad (17)$$

จะพิสูจน์ว่าการลดรูปเมทริกซ์  $A_2$  โดยใช้การดำเนินการมูลฐาน  $R_2 \leftarrow R_2 - \left( \frac{-a_{1i}a_{22}}{a_{12}a_{ii}} \right) R_i$

เมื่อ  $i = 3, 4, 5, \dots, n-2$  แล้วได้เมทริกซ์  $A_{n-2}$  ดัง (17)

โดยใช้วิธีอุปนัยเชิงคณิตศาสตร์ดังแสดงต่อไปนี้

พิจารณาที่  $P(3)$  นั่นคือ  $A_2 \rightarrow A_3$  โดย  $R_2 \leftarrow R_2 - \left( \frac{-a_{13}a_{22}}{a_{12}a_{33}} \right) R_3$  จะได้

$$A_3 = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & \cdots & a_{1,n-2} & a_{1,n-1} & a_{1n} \\ b_3 & 0 & 0 & \frac{-a_{14}a_{22}}{a_{12}} & \cdots & \frac{-a_{1,n-2}a_{22}}{a_{12}} & \frac{-a_{1,n-1}a_{22}}{a_{12}} & \frac{-a_{1n}a_{22}}{a_{12}} \\ a_{13} & 0 & a_{33} & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ a_{14} & 0 & 0 & a_{44} & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n-2,1} & 0 & 0 & 0 & \cdots & a_{n-2,n-2} & 0 & 0 \\ a_{n1} & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & a \\ a_{n-1,1} & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & a_{n-1,n-1} & 0 \end{bmatrix}$$

$$\text{เมื่อ } b_3 = \frac{-a_{11} \prod_{i=2}^3 a_{ii} + \sum_{i=2}^3 a_{1i} a_{i1} \left( \prod_{\substack{2 \leq j \leq 3 \\ \text{and } i \neq j}} a_{jj} \right)}{a_{12} \prod_{i=3}^3 a_{ii}} =$$

ดังนั้น  $P(3)$  เป็นจริง

ให้  $P(k)$  แทนการลดรูปเมทริกซ์  $A_2$  โดยใช้  $R_2 \leftarrow R_2 - \left( \frac{-a_{1i}a_{22}}{a_{12}a_{ii}} \right) R_i$  เมื่อ  $i = 3, 4, 5, \dots, k$

แล้วได้เมทริกซ์

$$A_k = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1,k-1} & a_{1,k} & a_{1,k+1} & \cdots & a_{11} & a_{11} & a_{11} \\ b_k & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \frac{-a_{1,k-1}a_{22}}{a_{12}a_{k-1,k-1}} & \cdots & \frac{-a_{1,n-2}a_{22}}{a_{12}a_{n-2,n-2}} & \frac{-a_{1,n-1}a_{22}}{a_{12}a_{n-1,n-1}} & \frac{-a_{1n}a_{22}}{a_{12}a_{1n}} \\ a_{31} & 0 & a_{33} & \cdots & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{k-1,1} & 0 & 0 & \cdots & a_{k-1,k-1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ a_{k,1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & a_{kk} & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ a_{k+1,1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & a_{k+1,k+1} & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n-2,1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 & \cdots & a_{n-2,n-2} & 0 & 0 \\ a_{n,1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & a \\ a_{n-1,1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & a & 0 \end{bmatrix}$$

$$\text{เมื่อ } b_k = \frac{-a_{11} \prod_{i=2}^k a_{ii} + \sum_{i=2}^k a_{1i} a_{i1} \left( \prod_{\substack{2 \leq j \leq k \\ \text{and } i \neq j}} a_{jj} \right)}{a_{12} \prod_{i=3}^k a_{ii}}$$

สมมติให้  $P(k)$  เป็นจริงเมื่อ  $k = 3, 4, 5, \dots, n-3$  จะได้เมทริกซ์ คือ

$$A_{n-3} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1,n-3} & a_{1,n-2} & a_{1,n-1} & a_{1n} \\ b_{n-3} & 0 & 0 & \cdots & 0 & \frac{-a_{1,n-2}a_{22}}{a_{12}a_{n-2,n-2}} & \frac{-a_{1,n-1}a_{22}}{a_{12}a_{n-1,n-1}} & \frac{-a_{1n}a_{22}}{a_{12}a_{1n}} \\ a_{11} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n-3,1} & 0 & 0 & \cdots & a_{n-3,n-3} & 0 & 0 & 0 \\ a_{n-2,1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & a_{n-2,n-2} & 0 & 0 \\ a_{n,1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 & a \\ a_{n-1,1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & a_{n-1,n-1} & 0 \end{bmatrix}$$

$$\text{เมื่อ } b_{n-3} = \frac{-a_{11} \prod_{i=2}^{n-3} a_{ii} + \sum_{i=2}^{n-3} a_{1i} a_{i1} \left( \prod_{\substack{2 \leq j \leq n-3 \\ \text{and } i \neq j}} a_{jj} \right)}{a_{12} \prod_{i=3}^{n-3} a_{ii}}$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

พิจารณา  $P(n-2)$  นั่นคือ  $A_{n-3} \rightarrow A_{n-2}$

โดยใช้การดำเนินการมูลฐาน  $R_2 \leftarrow R_2 - \left( \frac{-a_{1,n-2}a_{22}}{a_{12}a_{n-2,n-2}} \right) R_{n-2}$  ได้เมทริกซ์

$$A_{n-2} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1,n-2} & a_{1,n-1} & a_{1n} \\ b_{n-2} & 0 & 0 & \cdots & 0 & \frac{-a_{1,n-1}a_{22}}{a_{12}a_{n-2,n-2}} & \frac{-a_{1n}a_{22}}{a_{12}a_{n-2,n-2}} \\ a_{31} & 0 & a_{33} & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n-2,1} & 0 & 0 & \cdots & a_{n-2,n-2} & 0 & 0 \\ a_{n1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & a_{nn} \\ a_{n-1,1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & a_{n-1,n-1} & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} \text{เมื่อ } b_{n-2} &= b_{n-3} - \left( \frac{-a_{1,n-2}a_{22}}{a_{12}a_{n-2,n-2}} \right) a_{n-2,1} \\ &= \frac{-a_{11} \prod_{i=2}^{n-3} a_{ii} + \sum_{i=2}^{n-3} a_{1i} a_{i1} \left( \prod_{\substack{2 \leq j \leq n-3 \\ \text{and } i \neq j}} a_{jj} \right)}{a_{12} \prod_{i=3}^{n-3} a_{ii}} - \left( \frac{-a_{1,n-2}a_{22}}{a_{12}a_{n-2,n-2}} \right) a_{n-2,1} \\ &= \frac{-a_{11} \prod_{i=2}^{n-3} a_{ii} + \sum_{i=2}^{n-3} a_{1i} a_{i1} \left( \prod_{\substack{2 \leq j \leq n-3 \\ \text{and } i \neq j}} a_{jj} \right)}{a_{12} \prod_{i=3}^{n-3} a_{ii}} + \frac{a_{1,n-2}a_{22}a_{n-2,1}}{a_{12}a_{n-2,n-2}} \\ &= \frac{-a_{11} \prod_{i=2}^{n-2} a_{ii} + \sum_{i=2}^{n-2} a_{1i} a_{i1} \left( \prod_{\substack{2 \leq j \leq n-2 \\ \text{and } i \neq j}} a_{jj} \right)}{a_{12} \prod_{i=3}^{n-2} a_{ii}} \end{aligned}$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

4. ลดรูป  $A_{n-2}$  เป็น  $A_{n-1}$  โดยใช้การดำเนินการมูลฐาน  $R_2 \leftarrow R_2 - \left( \frac{-a_{1,n-1}a_{22}}{a_{12}a_{n-1,n-1}} \right) R_n$  จะได้

$$A_{n-1} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1,n-2} & a_{1,n-1} & a_{1n} \\ \frac{-a_{11} \prod_{i=2}^{n-1} a_{ii} + \sum_{i=2}^{n-1} a_{1i} a_{i1} \left( \prod_{\substack{2 \leq j \leq n-1 \\ \text{and } i \neq j}} a_{jj} \right)}{a_{12} \prod_{i=3}^{n-1} a_{ii}} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \frac{-a_{1n} a_{22}}{a_{12}} \\ a_{31} & 0 & a_{33} & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n-2,1} & 0 & 0 & \cdots & a_{n-2,n-2} & 0 & 0 \\ a_{n1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & a \\ a_{n-1,1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & a_{n-1,n-1} & 0 \end{bmatrix}$$

5. หาดั้วกำหนดโดยทฤษฎีบท 2.62

$$|A| = - \begin{bmatrix} \left( -a_{11} \prod_{i=2}^{n-1} a_{ii} + \sum_{i=2}^{n-1} a_{1i} a_{i1} \left( \prod_{\substack{2 \leq j \leq n-1 \\ \text{and } i \neq j}} a_{jj} \right) \right) & a_{n-1,n-1} a_{nn} - a_{12} \left( -\frac{a_{1n} a_{22}}{a_{12}} \right) a_{n1} a_{n-1,n-1} \\ \left( -a_{11} \prod_{i=2}^{n-1} a_{ii} + \sum_{i=2}^{n-1} a_{1i} a_{i1} \left( \prod_{\substack{2 \leq j \leq n-1 \\ \text{and } i \neq j}} a_{jj} \right) \right) & 0 \cdot a_{1,n-1} \cdot a_{nn} + a_{1,n-1} \left( -\frac{a_{1n} a_{22}}{a_{12}} \right) \cdot a_{n1} \cdot 0 \\ a_{12} \prod_{i=3}^{n-1} a_{ii} & \left. \begin{array}{l} a_{33} \quad 0 \quad \cdots \quad 0 \\ 0 \quad a_{44} \quad \cdots \quad 0 \\ \vdots \quad \vdots \quad \ddots \quad \vdots \\ 0 \quad 0 \quad \cdots \quad a_{n-2,n-2} \end{array} \right\} \end{bmatrix}$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตัวอย่าง 4.10 เมทริกซ์หัวลูกศรรูปแบบทั่วไป ขนาด  $5 \times 5$  ( $A_{5 \times 5}$ )

วิธีทำ

$$\begin{aligned}
 A_{5 \times 5} &\rightarrow \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{15} \\ a_{21} & a_{22} & 0 & 0 & 0 \\ a_{31} & 0 & a_{33} & 0 & 0 \\ a_{41} & 0 & 0 & a_{44} & 0 \\ a_{51} & 0 & 0 & 0 & a_{55} \end{bmatrix} \\
 &\rightarrow \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{15} \\ a_{21} & a_{22} & 0 & 0 & 0 \\ a_{31} & 0 & a_{33} & 0 & 0 \\ a_{51} & 0 & 0 & 0 & a_{55} \\ a_{41} & 0 & 0 & a_{44} & 0 \end{bmatrix} \quad R_4 \leftrightarrow R_5 \\
 &\rightarrow \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{15} \\ \frac{a_{12}a_{21} - a_{11}a_{22}}{a_{12}} & 0 & -\frac{a_{13}a_{22}}{a_{12}} & -\frac{a_{14}a_{22}}{a_{12}} & -\frac{a_{15}a_{22}}{a_{12}} \\ a_{31} & 0 & a_{33} & 0 & 0 \\ a_{51} & 0 & 0 & 0 & a_{55} \\ a_{41} & 0 & 0 & a_{44} & 0 \end{bmatrix} \quad R_2 \leftarrow R_2 - \frac{a_{22}}{a_{12}} R_1 \\
 &\rightarrow \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{15} \\ \frac{(a_{12}a_{21} - a_{11}a_{22})a_{33} + a_{13}a_{22}a_{31}}{a_{12}a_{33}} & 0 & 0 & -\frac{a_{14}a_{22}}{a_{12}} & -\frac{a_{15}a_{22}}{a_{12}} \\ a_{31} & 0 & a_{33} & 0 & 0 \\ a_{51} & 0 & 0 & 0 & a_{55} \\ a_{41} & 0 & 0 & a_{44} & 0 \end{bmatrix} \quad R_2 \left( \frac{a_{13}a_{22}}{a_{12}a_{33}} \right) R_3 \\
 &\rightarrow \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{15} \\ \frac{\{(a_{12}a_{21} - a_{11}a_{22})a_{33} + a_{13}a_{22}a_{31}\}a_{44} + a_{14}a_{22}a_{33}a_{41}}{a_{12}a_{33}a_{44}} & 0 & 0 & 0 & -\frac{a_{15}a_{22}}{a_{12}} \\ a_{31} & 0 & a_{33} & 0 & 0 \\ a_{51} & 0 & 0 & 0 & a_{55} \\ a_{41} & 0 & 0 & a_{44} & 0 \end{bmatrix} \quad R_2 \leftarrow R_2 - \left( -\frac{a_{14}a_{22}}{a_{12}a_{44}} \right) R_5 \\
 \end{aligned}$$

ดังนั้น

$$\begin{aligned}
 |A_{5 \times 5}| &= - \left[ \left( \frac{\{(a_{12}a_{21} - a_{11}a_{22})a_{33} + a_{13}a_{22}a_{31}\}a_{44} + a_{14}a_{22}a_{33}a_{41}}{a_{12}a_{33}a_{44}} \right) (a_{55} \ a_{51} \ a_{55}) \right. \\
 &\quad \left. - a_{12} \left( -\frac{a_{15}a_{22}}{a_{12}} \right) a_{51}a_{44} - a_{12} \cdot 0 \cdot a_{14}a_{55} + a_{14} \left( -\frac{a_{15}a_{22}}{a_{12}} \right) a_{51} \cdot 0 \right] |a_{33}| \\
 &= - \left[ \left( \frac{\{(a_{12}a_{21} - a_{11}a_{22})a_{33} + a_{13}a_{22}a_{31}\}a_{44} + a_{14}a_{22}a_{33}a_{41}}{a_{33}} \right) (a_{55}) + a_{15}a_{22}a_{44}a_{51} \right] |a_{33}| \quad \#
 \end{aligned}$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

จะทดสอบว่าสูตรทั่วไปของการหาตัวกำหนดของเมทริกซ์หัวลูกศรรูปแบบทั่วไปเป็นจริงเมื่อนำไปหาตัวกำหนดของเมทริกซ์หัวลูกศรรูปแบบเฉพาะ

$$\text{กำหนดให้ } A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{12} & \cdots & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} & 0 & \cdots & 0 \\ a_{21} & 0 & a_{22} & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ a_{21} & 0 & \cdots & 0 & a_{22} \end{bmatrix} \text{ เมื่อ } a_{12} \neq 0 \text{ และ } a_{22} \neq 0$$

เมื่อ

$$a_{11} = a_{11}$$

$$a_{12} = a_{12} = a_{13} = a_{14} = \cdots = a_{1n}$$

$$a_{21} = a_{21} = a_{31} = a_{41} = \cdots = a_{n1}$$

$$a_{22} = a_{22} = a_{33} = a_{44} = \cdots = a_{nn}$$

จะได้ว่า

$$= - \left\{ \frac{\begin{matrix} (-a_{11} a_{22} a_{33} \cdots a_{n-1, n-1}) \\ + a_{12} a_{21} a_{33} \cdots a_{n-1, n-1} \\ + a_{13} a_{31} a_{22} a_{44} \cdots a_{n-1, n-1} \\ + \cdots + a_{1, n-1} a_{n-1, 1} a_{22} a_{33} \cdots a_{n-2, n-2} \end{matrix}}{a_{33} a_{44} \cdots a_{n-1, n-1}} \cdot (a_{n-1, n-1} a_{nn}) + a_{1n} a_{n1} a_{22} a_{n-1, n-1} \right\} \cdot (a_{33} a_{44} \cdots a_{n-2, n-2})$$

$$= - \left\{ \frac{\begin{matrix} (-a_{11} a_{22} a_{22} \cdots a_{22}) \\ + a_{12} a_{21} a_{22} \cdots a_{22} \\ + a_{12} a_{21} a_{22} a_{22} \cdots a_{22} \\ + \cdots + a_{12} a_{21} a_{22} a_{22} \cdots a_{22} \end{matrix}}{a_{22} a_{22} \cdots a_{22}} \cdot (a_{22} a_{22}) + a_{12} a_{21} a_{22} a_{22} \right\} \cdot (a_{22} a_{22} \cdots a_{22})$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

$$\begin{aligned}
&= - \left\{ \left[ \left( \frac{-a_{11}(a_{22})^{n-2} + (n-2)a_{12}a_{21}(a_{22})^{n-3}}{(a_{22})^{n-5}} \right) + a_{12}a_{21}(a_{22})^2 \right] \cdot (a_{22})^{n-4} \right\} \\
&= - \left\{ \left[ -a_{11}(a_{22})^{n-2} + (n-2)a_{12}a_{21}(a_{22})^{n-3} \right] a_{22} + a_{12}a_{21}(a_{22})^{n-2} \right\} \\
&= - \left\{ -a_{11}(a_{22})^{n-1} + (n-2)a_{12}a_{21}(a_{22})^{n-2} + a_{12}a_{21}(a_{22})^{n-2} \right\} \\
&= - \left\{ -a_{11}(a_{22})^{n-1} + (n-2+1)a_{12}a_{21}(a_{22})^{n-2} \right\} \\
&= - \left\{ -a_{11}(a_{22})^{n-1} + (n-1)a_{12}a_{21}(a_{22})^{n-2} \right\} \\
&= - \left\{ [-a_{11}a_{22} + (n-1)a_{12}a_{21}] (a_{22})^{n-2} \right\} \\
&= [a_{12}a_{21}(1-n) + a_{11}a_{22}] (a_{22})^{n-2}
\end{aligned}$$

ซึ่งตรงกับสูตรในหัวข้อ 4.2



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## บทที่ 5

### สรุปผลการวิจัยและข้อเสนอแนะ

#### 5.1 สรุปผลการวิจัย

$$\text{ให้ } A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{12} & \cdots & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} & 0 & \cdots & 0 \\ a_{21} & 0 & a_{22} & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ a_{21} & 0 & \cdots & 0 & a_{22} \end{bmatrix} \text{ เป็นเมทริกซ์หัวลูกศรแบบทั่วไป เมื่อ } a_{12} \neq 0 \text{ และ } a_{22} \neq 0$$

วิธีการลดรูปเมทริกซ์  $A$  ให้เป็น  $C$  ทำได้ดังขั้นตอนต่อไปนี้

1. ลดรูปเมทริกซ์  $A$  โดยใช้การดำเนินการมูลฐาน  $R_{n-1} \leftrightarrow R_n$  ได้เมทริกซ์  $A_1$
2. ลดรูปเมทริกซ์  $A_1$  โดยใช้การดำเนินการมูลฐาน  $R_2 \leftarrow R_2 - \frac{a_{22}}{a_{12}} R_1$  ได้เมทริกซ์  $A_2$
3. ลดรูปเมทริกซ์  $A_2$  โดยใช้การดำเนินการมูลฐานทั้งหมด  $n-4$  ครั้ง  
 $R_2 \leftarrow R_2 - \left( \frac{-a_{1i}a_{22}}{a_{12}a_{ii}} \right) R_1$  เมื่อ  $i = 3, 4, \dots, n-2$  ได้เมทริกซ์  $A_{n-2}$
4. ลดรูป  $A_{n-2}$  เป็น  $A_{n-1}$  โดยใช้การดำเนินการมูลฐาน  $R_2 \leftarrow R_2 - \left( \frac{-a_{1,n-1}a_{22}}{a_{12}a_{n-1,n-1}} \right) R_n$
5. หาคำจำกัดโดยทฤษฎีบท 2.62

และสามารถหาสูตรตัวกำหนดของ  $A$  ได้คือ

$$|A| = - \left[ \frac{\left( -a_{11} \prod_{i=2}^{n-1} a_{ii} + \sum_{i=2}^{n-1} a_{1i} a_{ii} \left( \prod_{\substack{2 \leq j \leq n-1 \\ \text{and } i \neq j}} a_{jj} \right) \right)}{\prod_{i=3}^{n-1} a_{ii}} a_{n-1,n-1} a_{nn} + a_{12} a_{1n} a_{n1} a_{22} a_{n-1,n-1} \right] \cdot a_{33} a_{44} \cdots a_{n-2,n-2}$$

#### 5.2 ข้อเสนอแนะ

เราอาจจะนำเมทริกซ์อื่นๆมาพิจารณาคำจำกัดโดยการทำลดรูปให้เป็นเมทริกซ์เอกลักษณ์ เมทริกซ์สามเหลี่ยมบน เมทริกซ์สามเหลี่ยมล่าง หรือเมทริกซ์หัวลูกศร

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## เอกสารอ้างอิง

[ 1 ] C.L. Dodgson , Condensation of Determinants , Being a New and Brifc Method for Computing their Arithmetic Values , Proc . Soc . Ser . A , 15 (1866) , 150-155 .

[ 2 ] Dardan Hajrizaj , International Journal of Algebra , Vol.3 , 2009 , no. 5 , 211-219 .

[ 3 ] Qefsere Gjonbalaj and Armend Salihu , Applied E-notes , Computing The Determinants By Reduing The Order By Four , 10 (2010) , 151-157 .

[ 4 ] Qefsere Gjonbalaj and Armend Salihu , New Method to Computing the Determinant of a 4x4 Matrix .

Available from : [http://www.researchgate.net/profile/Qefsere\\_Doko\\_Gjonbalaj/publication/257068341\\_Armend\\_Salihu\\_Qefsere\\_Gjonbalaj\\_New\\_method\\_to\\_compute\\_the\\_determinant\\_of\\_a\\_4x4\\_matrix/links/0c9605244ab33c5a9f000000/](http://www.researchgate.net/profile/Qefsere_Doko_Gjonbalaj/publication/257068341_Armend_Salihu_Qefsere_Gjonbalaj_New_method_to_compute_the_determinant_of_a_4x4_matrix/links/0c9605244ab33c5a9f000000/)

[ 5 ] Gerzson Kéri , The Sherman-Morrison formula for the determinant and its application for optimizing quadratic functions on condition sets given by extreme generators : The Sherman-Morrison formula and related topics, Kluwer Acad. Publ., Dordrecht,(2001), 119-138.

[ 6 ] รศ. พิชรินทร์ เหมโชติ . พีชคณิตเชิงเส้น 1 . พิมพ์ครั้งที่ 6 . กรุงเทพมหานคร : สาขาวิชาคณิตศาสตร์ คณะวิทยาศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง , 2555 .