

ชุดฝึกพิมพ์ดีดสำหรับคนตาบอด

TYPING TRAINING SET FOR THE BLINDS



ชุดฝึกพิมพ์ดีดสำหรับคนตาบอดนี้จัดทำขึ้นโดยขอทุนอุดหนุนจากคณะกรรมการวิจัยและพัฒนาของทบวงมหาวิทยาลัย

ของมหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

พิมพ์ที่กรุงเทพฯ

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

พ.ศ. 2544

ISBN 974-648-344-7

ชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอด

TYPING TRAINING SET FOR THE BLINDS



สมคิด จรัสกิจวิภัยกุล

SOMKID JARUSKITWIKAIKUL

วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต

สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้า

บัณฑิตวิทยาลัย

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

พ.ศ.2544

เลขหมู่.....

เลขทะเบียน 40144

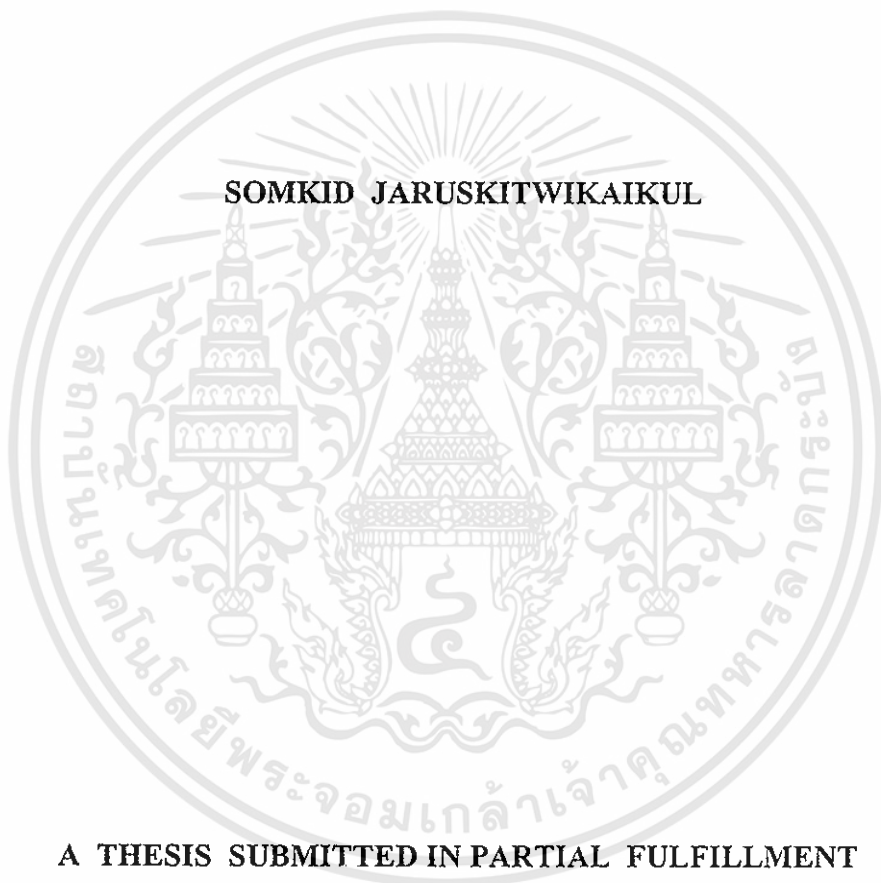
วัน, เดือน, ปี 16 ส.ค. 2544

ISBN 974-648-344-7

.b.....
.i.....

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

TYPING TRAINING SET FOR THE BLINDS



**A THESIS SUBMITTED IN PARTIAL FULFILLMENT
OF THE REQUIREMENT FOR THE DEGREE OF
MASTER OF ENGINEERING IN ELECTRICAL ENGINEERING
SCHOOL OF GRADUATE STUDIES
KING MONGKUT'S INSTITUTE OF TECHNOLOGY LADKRABANG**

2001

ISBN 974-648-344-7

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



COPYRIGHT 2001

SCHOOL OF GRADUATE STUDIES

KING MONGKUT'S INSTITUTE OF TECHNOLOGY LADKRABANG

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บัณฑิตวิทยาลัย
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
ใบรับรองวิทยานิพนธ์

หัวข้อวิทยานิพนธ์ ชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอด
 TYPING TRAINING SET FOR THE BLINDS

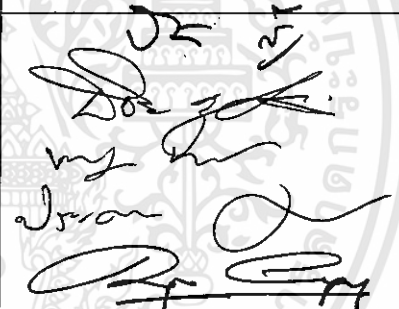
ชื่อนักศึกษา นายสมคิด จรัสกิจวิภัยกุล

รหัสประจำตัว 39061039

ปริญญา วิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต

สาขาวิชา วิศวกรรมไฟฟ้า

อาจารย์ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์ ผศ.พลผดุง ผดุงกุล

คณะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์		ลายมือชื่อ
ผศ.ดร.ปิติเขต	ผู้รักษา	
ผศ.พิชัย	คูศิริวานิชกร	
ผศ.ขนิษฐา	แช่ตั้ง	
ผศ.ประภากร	สุวรรณะ	
ผศ.พลผดุง	ผดุงกุล	

วัน/เดือน/ปี ที่สอบ 21 พฤษภาคม 2544 เวลา 12.00-13.00 น.

สถานที่สอบ ณ อาคาร 12 ชั้น 4 (ห้อง E12-402)



(รศ.ดร.บุญวัฒน์ อุตงู)

คณบดีบัณฑิตวิทยาลัย

วันที่.....๒๕.....เดือน.....พฤษภาคม.....พ.ศ. ๒๕๔๔.....

หัวข้อวิทยานิพนธ์	ชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอด
นักศึกษา	นายสมคิด จรัสกิจวิทย์กุล
รหัสประจำตัว	39061039
ปริญญา	วิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต
สาขาวิชา	วิศวกรรมไฟฟ้า
พ.ศ.	2544
อาจารย์ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์	ศศ.พลผดุง ผดุงกุล

บทคัดย่อ

วิทยานิพนธ์นี้นำเสนอชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอด โดยจะประกอบด้วย 2 ส่วนที่สำคัญ คือ ชุดของการ์ดบันทึกเสียงโดยเชื่อมต่อกับคอมพิวเตอร์ทางสล็อตขยายระบบพร้อมทั้ง โปรแกรมที่ใช้ในการบันทึกเสียงที่สามารถปรับปรุงคุณภาพของเสียงที่ต้องการบันทึก ตัดต่อ และยังสามารถบันทึกให้อยู่ในรูปของไฟล์ได้ และส่วนของชุดฝึกพิมพ์ที่ใช้เชื่อมต่อกับคีย์บอร์ดทั่วไปที่ใช้กับเครื่องคอมพิวเตอร์ โดยการใช้งานไม่จำเป็นที่จะต้องเชื่อมต่อกับคอมพิวเตอร์ ซึ่งในส่วนของชุดฝึกพิมพ์นี้จะประกอบด้วยชุดฝึกพิมพ์ทั้งภาษาไทยและภาษาอังกฤษและยังมีแบบฝึกหัดที่ใช้ฝึกฝนการพิมพ์ให้ชำนาญยิ่งขึ้นด้วย พร้อมทั้งสามารถประเมินผลการฝึกพิมพ์และบอกผลการประเมินในรูปของเสียงได้อีกด้วย อีกทั้งผู้ใ้ยังสามารถทำการแก้ไขแบบฝึกหัดในแต่ละส่วนได้ด้วยตนเอง โดยโปรแกรมบนคอมพิวเตอร์

Thesis Title	Typing Training Set for the Blinds
Student	Mr.Somkid Jaruskitwikaikul
Student ID	39061039
Degree	Master of Engineering
Programme	Electrical Engineering
Year	2001
Thesis Advisor	Asst.Prof.Polphadung Phadungkul

ABSTRACT

This thesis proposes a Typing Training Set for the blinds, which consists of two main parts. First part is a sound recording card that is connected to a PC slot and a recording program on the PC which can realign, reform the recording sound. Furthermore we can save it as a file on the PC. Another part is a typing training set. It can be used by connecting to the general PC keyboard without using the computer. This typing training set can be used to train both in Thai and English languages, including exercises for typing skill. Moreover, the trainee can be evaluated by the training set and reported out by sound. Additionally, the trainer can edit the exercises by computer program.

กิตติกรรมประกาศ

วิทยานิพนธ์ฉบับนี้สำเร็จลุล่วงด้วยดี ด้วยคำแนะนำและคำปรึกษาจาก ผศ.พลผลอง ผดุงกุล ซึ่งเป็นอาจารย์ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์ ผู้วิจัยรู้สึกซาบซึ้งในความอนุเคราะห์จากท่านและขอกราบขอบพระคุณเป็นอย่างสูง

ขอขอบพระคุณครูและอาจารย์ทุกท่านตั้งแต่อดีตจนถึงปัจจุบันที่ได้ประสิทธิ์ประสาทวิชาความรู้ต่างๆต่อผู้วิจัยจนกระทั่งได้ศึกษาสำเร็จมาจนถึงปัจจุบันนี้

ขอบขอบคุณเพื่อนๆ พี่ๆ และน้องๆทุกท่านที่ได้ให้คำแนะนำและช่วยเหลือในการให้ข้อมูลอุปกรณ์ต่างๆในการทดลอง รวมถึงการบันทึกเสียงที่ใช้ในวิทยานิพนธ์ และกำลังใจต่อผู้วิจัยด้วยดีเสมอมา

สุดท้ายนี้ขอขอบพระคุณคุณพ่อและคุณแม่ของผู้วิจัยที่ได้สนับสนุนให้การศึกษาที่ดีและทุนทรัพย์ในการศึกษาตลอดมา

คุณค่าและประโยชน์อันพึงมีจากวิทยานิพนธ์ฉบับนี้ ผู้วิจัยขอบแต่ผู้มีพระคุณทุกท่าน

สมคิด จรัสกิจวิทย์กุล

สารบัญ

	หน้า
บทคัดย่อภาษาไทย	I
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ	II
กิตติกรรมประกาศ	III
สารบัญ	IV
สารบัญตาราง	VI
สารบัญภาพ	VII
บทที่ 1 บทนำ	1
1.1 กล่าวนำ	1
1.2 วัตถุประสงค์ของวิทยานิพนธ์	1
1.3 รายละเอียดในวิทยานิพนธ์	2
บทที่ 2 ทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง	3
2.1 คีย์บอร์ดของ IBM PC	3
2.1.1 การส่งข้อมูลจากคอมพิวเตอร์ไปคีย์บอร์ด	4
2.1.2 การส่งข้อมูลจากคีย์บอร์ดไปคอมพิวเตอร์	5
2.2 สล็อตขยายระบบของ IBM PC	7
2.3 Delta Modulation (DM)	11
2.3.1 Linear Delta Modulation (LDM)	11
2.3.2 Continuously Variable Slope Delta Modulation (CVSD)	12
2.3.3 คุณสมบัติของ MC3418	14
บทที่ 3 การออกแบบ	16
3.1 การออกแบบทางฮาร์ดแวร์	16
3.1.1 ฮาร์ดแวร์ของส่วนการ์ดบันทึกเสียง	16
3.1.1.1 วงจรอินเทอร์เฟส	17
3.1.1.2 วงจรมอดูเลชันและดีมอดูเลชัน	19
3.1.1.3 วงจรควบคุมและหน่วยความจำ	21
3.1.2 ฮาร์ดแวร์ของส่วนชุดฝึกพิมพ์	25

สารบัญ(ต่อ)

	หน้า
3.2 การออกแบบทางซอฟต์แวร์	27
3.2.1 ซอฟต์แวร์ของส่วนการด์บันทึกเสียง	27
3.2.2 ซอฟต์แวร์ของส่วนชุดฝึกพิมพ์	33
3.2.3 ซอฟต์แวร์ของส่วนแก้ไขแบบฝึกหัด	36
3.3 การใช้งาน โปรแกรมบันทึกเสียง	38
3.4 การใช้งานชุดฝึกพิมพ์	42
3.5 การใช้งาน โปรแกรมแก้ไขแบบฝึกหัดของชุดฝึกพิมพ์	45
บทที่ 4 การทดลองและผลการทดลอง	49
4.1 การทดลองส่วน Delta Modulation และ Delta Demodulation	49
4.2 การประยุกต์ใช้ FPGA ในการออกแบบการด์บันทึกเสียง	52
บทที่ 5 สรุปผลการวิจัยและข้อเสนอแนะ	57
เอกสารอ้างอิง	59
ภาคผนวก	
ก. วงจรสมบูรณ์ของส่วนต่างๆ	60
ข. โปรแกรมของส่วนบันทึกเสียง	63
ค. โปรแกรมของส่วนชุดฝึกพิมพ์	77
ง. โปรแกรมของส่วนการแก้ไขแบบฝึกหัด	99
จ. วงจรควบคุมของการด์บันทึกเสียงที่เขียนบน Max+Plus II	118
ฉ. ผลงานที่ได้รับการตีพิมพ์	121
ประวัติผู้เขียน	131

สารบัญตาราง

ตารางที่	หน้า
2.1 ความหมายของสัญญาณบิตต่างๆของคีย์บอร์ด	3
2.2 ค่า Make code และ Break code ของคีย์บอร์ด	6
2.3 ตำแหน่งของอุปกรณ์อินพุต/เอาต์พุตของ IBM PC	10
3.1 แอดเดรสของการ์ดบันทึกเสียง	17
3.2 หน้าที่ของพอร์ตต่างๆของ 8255	18
3.3 แสดงวินโดว์ชนิดต่างๆและคุณสมบัติที่สำคัญ	30
3.4 แบบฝึกหัดพิมพ์ดีด	44



สารบัญรูป

รูปที่	หน้า
2.1 หัวต่อแบบ DIN ของคีย์บอร์ด	3
2.2 การส่งสัญญาณจากคอมพิวเตอร์ไปยังคีย์บอร์ด	4
2.3 การส่งสัญญาณจากคีย์บอร์ดไปยังคอมพิวเตอร์	5
2.4 ตำแหน่งของคีย์ของคีย์บอร์ดแบบ 101 คีย์และแบบ 102คีย์	7
2.5 สล็อตขยายระบบของ IBM PC	8
2.6 แผนภาพการทำงานของระบบ LDM	11
2.7 สัญญาณอินพุตและเอาต์พุตของระบบ LDM	11
2.8 ปัญหา Slope overload ของระบบ LDM	12
2.9 ปัญหา Granular noise ของระบบ LDM	12
2.10 แผนภาพการทำงานของระบบ CVSD	13
2.11 สัญญาณอินพุตและเอาต์พุตของระบบ CVSD	13
2.12 โครงสร้างของไอซีเบอร์ MC3418	14
2.13 วงจรเข้ารหัสและถอดรหัส CVSD ที่ใช้ในวิทยานิพนธ์	15
3.1 โครงสร้างของการ์ดบันทึกเสียง	16
3.2 วงจรถอดรหัสที่ประกอบกับ 8255	17
3.3 วงจรมอดูเลชันและดีมอดูเลชัน	19
3.4 วงจรกรองความถี่ต่ำผ่านอันดับสองแบบบัตเตอร์เวิร์ด	19
3.5 วงจรกรองความถี่ต่ำผ่านอันดับสี่แบบบัตเตอร์เวิร์ด	20
3.6 วงจรรวมของส่วนควบคุมและหน่วยความจำ	22
3.7 Timing diagram ของการส่งบันทึกเสียง	22
3.8 Timing diagram ของการอ่านข้อมูลจากหน่วยความจำ	23
3.9 Timing diagram ของการเขียนข้อมูลจากคอมพิวเตอร์ลงหน่วยความจำ	23
3.10 Timing diagram ของการเล่นกลับ	24
3.11 Timing diagram ของการสั่งหยุดการทำงาน	24
3.12 โครงสร้างของชุดฝึกพิมพ์	25
3.13 วงจรรวมของชุดฝึกพิมพ์	26
3.14 หน้าจอของโปรแกรมบันทึกเสียง	27
3.15 เมนูต่างๆของโปรแกรมบันทึกเสียง	27

สารบัญรูป(ต่อ)

รูปที่	หน้า
3.16 หน้าจอของ โปรแกรมเมื่อเข้าสู่เมนู File – Convert File	28
3.17 ลักษณะของหัวของไฟล์ไบนารี	28
3.18 ตัวอย่างบางส่วนของไฟล์รายงาน	29
3.19 ผลตอบสนองความถี่ของวงจรความถี่ต่ำผ่านแบบคิวิตอลในอุดมคติ	29
3.20 แสดงค่าต่างๆในการกำหนดคุณสมบัติของวงจรกรอง	31
3.21 ผลตอบสนองความถี่ของวงจรกรองแบบคิวิตอลที่ใช้งานจริง	32
3.22 แผนผังการทำงานของซอฟต์แวร์ส่วนชุดฝึกพิมพ์	33
3.23 แผนผังการทำงานของแบบฝึกหัดพิมพ์คำและแบบฝึกหัดพิมพ์คีย์	34
3.24 แผนผังการทำงานของการตรวจสอบคีย์	35
3.25 หน้าจอของ โปรแกรมแก้ไขแบบฝึกหัด	36
3.26 หน้าต่างของการเปลี่ยนคีย์	36
3.27 หน้าจอของการ โปรแกรมลงชุดฝึกพิมพ์	37
3.28 แผนภูมิสายงานของการ โปรแกรมแบบฝึกหัดลงชุดฝึกพิมพ์	38
3.29 หน้าต่างแสดงตำแหน่งของการ์ดที่โปรแกรมค้นพบ	39
3.30 หน้าต่างแสดงว่าโปรแกรมค้นหาการ์ดบันทึกเสียงไม่พบ	39
3.31 หน้าต่างหลักของ โปรแกรมบันทึกเสียง	39
3.32 หน้าต่างของ โปรแกรมบันทึกเสียงเมื่อได้บันทึกเสียงแล้ว	40
3.33 หน้าต่างเมื่อเข้าสู่เมนู File – Convert File	41
3.34 หน้าปิดของชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอด	43
3.35 หน้าต่างของ โปรแกรมแก้ไขแบบฝึกหัด	45
3.36 หน้าต่างเมื่อกดปุ่ม New	46
3.37 หน้าต่างสำหรับใส่ชื่อไฟล์ของคำภาษาอังกฤษ	46
3.38 หน้าต่างสำหรับแก้ไขแบบฝึกหัดพิมพ์คีย์	46
3.39 หน้าต่างสำหรับแก้ไขแบบฝึกหัดพิมพ์คำ	47
3.40 หน้าต่างสำหรับเลือกไฟล์เสียงที่สอดคล้องกับคำที่ใส่	47
3.41 หน้าต่างสำหรับโปรแกรมลงชุดฝึกพิมพ์	48
4.1 วงจรกรองทางด้านอินพุตของการ์ดบันทึกเสียง	49
4.2 ผลตอบสนองความถี่ของวงจรกรองในรูปที่ 4.1	49

สารบัญรูป(ต่อ)

รูปที่	หน้า
4.3 วงจรกรองทางด้านเอาต์พุตของคาร์คบันทีกเสียง	50
4.4 ผลตอบสนองความถี่ของวงจรกรองในรูปที่ 4.3	50
4.5 สัญญาณ AUDIO IN (รูปบน) เทียบกับสัญญาณ AUDIO OUT (รูปล่าง)	50
4.6 สัญญาณ ANALOG O/P (รูปบน) เทียบกับสัญญาณ AUDIO OUT (รูปล่าง)	51
4.7 โครงสร้างของคาร์คบันทีกเสียงที่สร้างขึ้นใหม่โดยใช้ FPGA	52
4.8 โครงสร้างภายใน FPGA ที่ออกแบบ	52
4.9 วงจรที่ใช้จำลองการทำงานด้วย Max+Plus II	53
4.10 การจำลองการทำงานขณะตั้งบันทึกเสียง	54
4.11 การจำลองการทำงานขณะส่งเล่นข้อมูลเสียงที่อยู่ในหน่วยความจำออกทางลำโพง	54
4.12 การจำลองการทำงานขณะหยุดการทำงาน	55
4.13 การจำลองการทำงานขณะส่งอ่านข้อมูลจากหน่วยความจำ	55
4.14 การจำลองการทำงานขณะส่งเขียนข้อมูลลงหน่วยความจำ	56
4.15 วงจรรวมของคาร์คบันทีกเสียงที่พัฒนาขึ้นบน FPGA	56
ก.1 วงจรรวมของชุดฝึกพิมพ์	61
ก.2 วงจรรวมของคาร์คบันทีกเสียง	62
จ.1 โครงสร้างภายในชิพ FPGA ที่ออกแบบ	119
จ.2 โครงสร้างในส่วนบล็อก CONTROL	119

บทที่ 1

บทนำ

1.1 กล่าวนำ

ในปัจจุบันเทคโนโลยีสมัยใหม่ได้มีบทบาทต่อการดำเนินชีวิตประจำวันมากขึ้น ดังนั้นเราจะหลีกเลี่ยงที่จะเรียนรู้เทคโนโลยีไม่ได้ โดยเฉพาะเทคโนโลยีของคอมพิวเตอร์ที่สามารถใช้ในการศึกษาหาความรู้หรือใช้บริการต่างๆผ่านทางโครงข่ายอินเทอร์เน็ต หรืออาจจะใช้โปรแกรมสำเร็จรูปต่างๆเพื่อที่จะช่วยให้งานเสร็จอย่างรวดเร็วและเป็นระเบียบเรียบร้อยขึ้น ดังนั้นการใช้งานคอมพิวเตอร์จึงเป็นสิ่งที่จำเป็นมากขึ้นทุกวัน โดยแน่นอนว่าการที่จะใช้งานคอมพิวเตอร์สิ่งที่จะขาดไม่ได้ก็คือคีย์บอร์ดเพื่อใช้พิมพ์สั่งงานคอมพิวเตอร์ ซึ่งสำหรับคนตาบอดนั้นการกดคีย์บอร์ดคงไม่ใช่เรื่องที่ยากอะไรเพราะสามารถมองเห็นได้ว่าตนเองกดคีย์อะไรไปบ้าง แต่สำหรับคนตาบอดแล้วการพิมพ์คีย์บอร์ดนี่คงเป็นเรื่องที่ยากพอสมควร จึงได้คิดสร้างชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอดขึ้นเพื่อที่จะให้คนตาบอดได้ทราบว่าได้พิมพ์คีย์ใด อีกทั้งยังมีแบบฝึกหัดที่ใช้ฝึกฝนทักษะในการพิมพ์สำหรับคนตาบอดและคนตาปกติได้อีกด้วย

ในส่วนที่ 2 เป็นส่วนของการ์ดบันทึกเสียงที่ใช้ MC3418 โดยที่ไอซีที่ใช้ในการบันทึกเสียง โดยเฉพาะในปัจจุบันก็มีมากมายที่สามารถเลือกใช้ได้ตามความเหมาะสม แต่ในบรรดาไอซีเหล่านั้นจะมีส่วนน้อยที่มีชุดพัฒนาการบันทึกเสียงที่สามารถติดต่อหรือปรับปรุงคุณภาพของเสียงจนเป็นที่พอใจก่อนนำไปใช้จริงได้ ส่วนมากจะเป็นการบันทึกเพียงครั้งเดียวถ้าบันทึกได้ไม่เป็นที่พอใจก็ต้องทำการบันทึกใหม่ทั้งหมด หรือไอซีบางเบอร์อาจมีชุดพัฒนาการบันทึกเสียงแต่ว่ามีราคาที่สูงและต้องนำเข้าจากต่างประเทศ จึงได้นำเอาไอซีเบอร์ MC3418 ซึ่งเป็นไอซีที่สามารถหาซื้อได้ง่ายและมีราคาถูกมาใช้ ซึ่งไอซีเบอร์นี้ใช้หลักการ CVSD ในแปลงสัญญาณเสียงเป็นสัญญาณดิจิทัล และนำสัญญาณดิจิทัลนี้ขึ้นไปประมวลผลบนคอมพิวเตอร์ให้ได้สัญญาณตามที่ต้องการก่อนที่จะบันทึกเพื่อที่จะนำไปใช้จริงในภายหลัง

1.2 วัตถุประสงค์ของวิทยานิพนธ์

วิทยานิพนธ์นี้นำเสนองาน 2 ส่วนด้วยกันคือส่วนแรกเป็นชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอดและส่วนที่ 2 คือการบันทึกเสียงสำหรับ MC3418 สำหรับส่วนของชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอดสร้างขึ้นมาเพื่อจุดประสงค์ให้คนตาบอดมีโอกาสที่จะใช้คอมพิวเตอร์ได้ทัดเทียมกับคนปกติคือมีเสียงมาช่วยบอกคนตาบอดให้รับทราบว่าได้กดคีย์ใดไป และนอกจากนี้ทั้งคนตาบอดและคนปกติยังสามารถใช้ชุดฝึกพิมพ์นี้ในการฝึกฝนทักษะในการพิมพ์ได้อีกด้วย เพราะบนชุดฝึกพิมพ์จะมีแบบฝึกหัดสำหรับใช้ฝึกฝนและทดสอบความสามารถในการพิมพ์ทั้งภาษาไทยและภาษาอังกฤษ

และแบบฝึกหัดเหล่านี้ยังสามารถแก้ไขได้โดยซอฟต์แวร์ที่เขียนขึ้นบนระบบปฏิบัติการ ไมโครซอฟต์วินโดวส์ได้ด้วยตนเองอีกด้วย ทั้งนี้เพื่อความทันสมัยของชุดแบบฝึกหัดและเพื่อความเหมาะสมกับบุคคลที่จะฝึกพิมพ์

ในส่วนของที่ 2 คือการค้นคว้าเกี่ยวกับ MC3418 สร้างขึ้นมาเพื่อให้เราสามารถได้ใช้งาน ไอซีเบอร์ MC3418 ได้อย่างสะดวกมากขึ้น กล่าวคือเราสามารถอ่านข้อมูลเสียงที่ได้บันทึกไว้โดย ไอซีเบอร์นี้ขึ้นไปยังซอฟต์แวร์บนคอมพิวเตอร์ไว้ก่อนเพื่อทำการประมวลผลต่างๆ เช่นการตัดต่อ สัญญาณเสียง หรือปรับปรุงคุณภาพของเสียง และบันทึกเป็นไฟล์ข้อมูลบนคอมพิวเตอร์เก็บไว้ เมื่อต้องการนำไปใช้ก็นำไฟล์ที่ได้บันทึกไว้ไปโปรแกรมลงบน EPROM หรือ EEPROM เพื่อที่จะใช้ไมโครโปรเซสเซอร์หรือวงจรมิติอื่น ๆ อ่านข้อมูลเสียงใน EPROM หรือ EEPROM นี้ ไปสู่ วงจรคิมอคูเลชันที่ใช้ MC3418 ต่อไป ทั้งนี้เราก็สามารถใช้ไอซีเบอร์ MC3418 นี้ทดแทนการใช้งาน ไอซีเสียงอื่นๆที่มีราคาแพงกว่าได้ และสามารถใช้นับที่เสียงได้ไม่จำกัดเวลาเหมือน ไอซีเสียงอื่นๆเพราะว่าเราได้ใช้หน่วยความจำที่อยู่ภายนอกดังนั้นเวลาที่บันทึกเสียงได้จึงขึ้นอยู่กับขนาดของหน่วยความจำที่ต่อภายนอกนั่นเอง

1.3 รายละเอียดในวิทยานิพนธ์

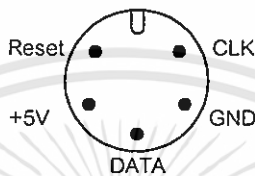
- ในวิทยานิพนธ์นี้ได้แบ่งออกเป็น 5 บท โดยในแต่ละบทมีรายละเอียดโดยสังเขปดังนี้
- บทที่ 1 กล่าวถึงรายละเอียดและวัตถุประสงค์ของวิทยานิพนธ์
 - บทที่ 2 กล่าวถึงทฤษฎีบางส่วนที่เกี่ยวข้องกับวิทยานิพนธ์
 - บทที่ 3 กล่าวถึงการออกแบบทั้งในส่วนของฮาร์ดแวร์และซอฟต์แวร์รวมถึงวิธีการใช้งานฮาร์ดแวร์ และซอฟต์แวร์ที่ออกแบบไว้
 - บทที่ 4 ผลการทดสอบระบบที่ออกแบบ
 - บทที่ 5 สรุป วิจารณ์และข้อเสนอแนะแนวทางในการพัฒนาประสิทธิภาพของระบบ
- และในส่วนท้ายของวิทยานิพนธ์ยังมีภาคผนวกต่างๆซึ่งมีรายละเอียดดังนี้
- ภาคผนวก ก. วงจรรวมทั้งหมดของชุดฝึกพิมพ์และการค้นคว้าเกี่ยวกับเสียง
 - ภาคผนวก ข. โปรแกรมควบคุมการทำงานของการ์ดบันทึกเสียง
 - ภาคผนวก ค. โปรแกรมควบคุมการทำงานของชุดฝึกพิมพ์
 - ภาคผนวก ง. โปรแกรมในส่วนของการแก้ไขแบบฝึกหัดบนชุดฝึกพิมพ์
 - ภาคผนวก จ. การออกแบบวงจรควบคุมของการ์ดบันทึกเสียงที่พัฒนามานบน FPGA
 - ภาคผนวก ฉ. ผลงานที่ได้รับการตีพิมพ์

บทที่ 2

ทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง

2.1 คีย์บอร์ดของ IBM PC

คีย์บอร์ดของ IBM PC จะเชื่อมต่อเข้ากับเครื่องคอมพิวเตอร์โดยผ่านหัวต่อแบบ DIN ดังรูปที่ 2.1



รูปที่ 2.1 หัวต่อแบบ DIN ของคีย์บอร์ด

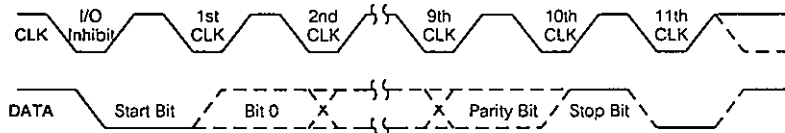
คีย์บอร์ดและคอมพิวเตอร์จะติดต่อสื่อสารกันผ่านทางสายสัญญาณ Clock และ Data โดยเส้นทางของแต่ละสายสัญญาณจะเป็นอุปกรณ์แบบ Open collector เพื่อให้ทั้งคีย์บอร์ดและคอมพิวเตอร์สามารถทำให้สัญญาณเป็น low ได้ เมื่อไม่มีการส่งข้อมูลใดๆ สัญญาณ Clock จะเป็น high ส่วนสัญญาณ Data จะถูกดึงเป็น high โดยคีย์บอร์ด สัญญาณ low จะมีค่าแรงดันอยู่ระหว่าง 0 ถึง 0.7V ส่วนสัญญาณ high จะมีค่าแรงดันไม่ต่ำกว่า +2.4V แต่ไม่เกิน +5.5V

ข้อมูลที่จะรับ-ส่งกันระหว่างคีย์บอร์ดและคอมพิวเตอร์ประกอบด้วยข้อมูล 11 บิตส่งแบบอนุกรมผ่านทางสายสัญญาณ Data ซึ่งแต่ละบิตมีความหมายดังตารางที่ 2.1

ตารางที่ 2.1 ความหมายของสัญญาณบิตต่างๆของคีย์บอร์ด

บิต	ความหมาย
11	Stop bit (always '1')
10	Parity bit (odd parity)
9	Data bit 7 (most significant bit)
8	Data bit 6
7	Data bit 5
6	Data bit 4
5	Data bit 3
4	Data bit 2
3	Data bit 1
2	Data bit 0 (least significant bit)
1	Start bit (always '0')

2.1.1 การส่งข้อมูลจากคอมพิวเตอรืไปยั้งคีย์บอร์ด



รูปที่ 2.2 การส่งสัญญาณจากคอมพิวเตอรืไปยังคีย์บอร์ด

เมื่อคอมพิวเตอรืพร้อมที่จะส่งข้อมูลไปยังคีย์บอร์ดคอมพิวเตอรืจะทำการตรวจสอบว่าคีย์บอร์ดทำการส่งข้อมูลอยู่หรือไม่ ถ้าคีย์บอร์ดทำการส่งข้อมูลอยู่แต่ยังไม่ถึง Clock ที่ 10 คอมพิวเตอรืสามารถหยุดการส่งข้อมูลได้โดยการทำให้สัญญาณ Clock เป็น low แต่ถ้าคีย์บอร์ดส่งข้อมูลเลขบิตที่ 10 แล้วคอมพิวเตอรืก็จะทำการรับข้อมูลจนครบ

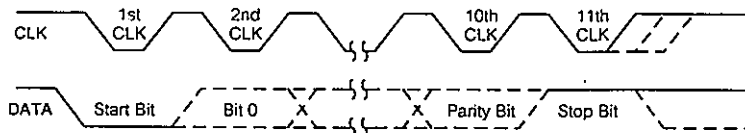
ถ้าคีย์บอร์ดไม่ได้กำลังส่งข้อมูลอยู่ หรือส่งอยู่แต่คอมพิวเตอรืเลือกที่จะหยุดการส่งข้อมูลจากคีย์บอร์ด คอมพิวเตอรืก็จะทำการทำให้ Clock เป็น low มากกว่า 60 μ s เพื่อเตรียมที่จะส่งข้อมูลเมื่อระบบพร้อมที่จะส่ง start bit (สัญญาณ data เป็น low) คอมพิวเตอรืจะทำการปล่อยให้สัญญาณ Clock เป็น high ได้

คีย์บอร์ดจะทำการตรวจสอบสถานะของ Clock เป็นระยะๆไม่เกิน 10ms ถ้าพบว่าคอมพิวเตอรืจะส่งข้อมูลคีย์บอร์ดจะทำการรับข้อมูลทั้ง 11 บิต โดยหลังจากบิตที่ 10 คีย์บอร์ดจะทำการตรวจสอบว่าสัญญาณ Data เป็น high หรือไม่ ถ้า สัญญาณ Data เป็น high คีย์บอร์ดจะทำให้เป็น low และนับเพิ่มอีก 1 บิตเป็นการบอกว่าคีย์บอร์ดได้รับข้อมูลครบแล้ว เมื่อคอมพิวเตอรืทราบว่าคีย์บอร์ดรับข้อมูลเสร็จเรียบร้อยแล้วคอมพิวเตอรืก็จะเข้าสู่สถานะเตรียมพร้อม พร้อมที่จะรับส่งข้อมูลต่อไป

แต่ถ้าคีย์บอร์ดพบว่าสัญญาณ Data เป็น low หลังจากบิตที่ 10 แสดงว่าเกิดความผิดพลาดเกิดขึ้น คีย์บอร์ดก็จะทำการรอนจนกระทั่งสัญญาณ Data เป็น high หลังจากนั้นคีย์บอร์ดก็จะทำให้สัญญาณ Data เป็น low เพื่อส่งคำสั่งบอกให้คอมพิวเตอรืส่งข้อมูลนั้นใหม่อีกครั้ง

ในการส่งคำสั่งหรือข้อมูลไปยังคีย์บอร์ด คอมพิวเตอรืต้องการการตอบสนองจากคีย์บอร์ดก่อนที่คอมพิวเตอรืจะส่งข้อมูลต่อไปไปยังคีย์บอร์ดได้ โดยคีย์บอร์ดจะทำการตอบสนองภายในเวลา 20ms (นอกจากว่าคอมพิวเตอรืป้องกันมิให้คีย์บอร์ดส่งข้อมูลคือให้ Clock เป็น low) ถ้าเกิดการตอบสนองของคีย์บอร์ดไม่ถูกต้องหรือเกิดความผิดพลาดของ parity ขึ้นคอมพิวเตอรืก็จะทำการส่งข้อมูลไปใหม่อีกครั้ง

2.1.2 การส่งข้อมูลจากคีย์บอร์ดไปคอมพิวเตอร์



รูปที่ 2.3 การส่งสัญญาณจากคีย์บอร์ดไปยังคอมพิวเตอร์

เมื่อคีย์บอร์ดพร้อมที่จะส่งข้อมูลคีย์บอร์ดจะทำการตรวจสอบสัญญาณ Clock และ Data ถ้าสัญญาณ Clock เป็น low ข้อมูลจะถูกเก็บไว้ในคีย์บอร์ดบัฟเฟอร์ก่อน(สัญญาณ Clock เป็น low แสดงว่าคอมพิวเตอร์ยังไม่พร้อมที่จะรับข้อมูล) ถ้าสัญญาณ Clock เป็น high แต่สัญญาณ Data เป็น low (หมายถึงคอมพิวเตอร์จะส่งข้อมูล) ข้อมูลจะถูกเก็บไว้ในคีย์บอร์ดบัฟเฟอร์ก่อน จากนั้นคีย์บอร์ดก็จะทำการรับข้อมูลจากคอมพิวเตอร์

ถ้าสัญญาณ Clock และ Data เป็น high ทั้งคู่คีย์บอร์ดก็จะทำการส่งข้อมูลทั้ง 11 บิตคือ start bit ,8 bits data ,parity bit และ stop bit โดยที่ข้อมูลแต่ละบิตจะถูกต้องก่อน Clock ที่ขอขาลงจนเลย Clock ที่ขอขานขึ้น ในระหว่างการส่งข้อมูลแต่ละบิตคีย์บอร์ดจะทำการตรวจสอบสัญญาณ Clock ให้เป็น high อย่างน้อย 60ms ถึงจะทำการส่งข้อมูลบิตถัดไปแต่ถ้าสัญญาณ Clock ถูกทำให้เป็น low โดยคอมพิวเตอร์ในระหว่างการส่งข้อมูล สถานะนี้จะเรียกว่ามีการแย่งใช้สายสัญญาณเกิดขึ้น(Line contention) คีย์บอร์ดจะหยุดการส่งข้อมูล ถ้าเกิดการแย่งใช้สายสัญญาณขึ้นก่อนขอขานขึ้นของ Clock ที่ 10 คีย์บอร์ดจะทำการปล่อยให้สัญญาณ Clock และ Data เป็น high (คีย์บอร์ดหยุดส่งข้อมูล) แต่ถ้าเกิดการแย่งใช้สายสัญญาณหลังจาก Clock ที่ 10 ไปแล้วจะถือว่าคีย์บอร์ดได้ส่งข้อมูลนั้นไปครบเรียบร้อยแล้ว หลังจากพ้นสถานะการแย่งใช้สายสัญญาณแล้วคอมพิวเตอร์อาจจะส่งคำสั่งให้คีย์บอร์ดส่งข้อมูลนั้นมาใหม่หรือไม่ก็ได้

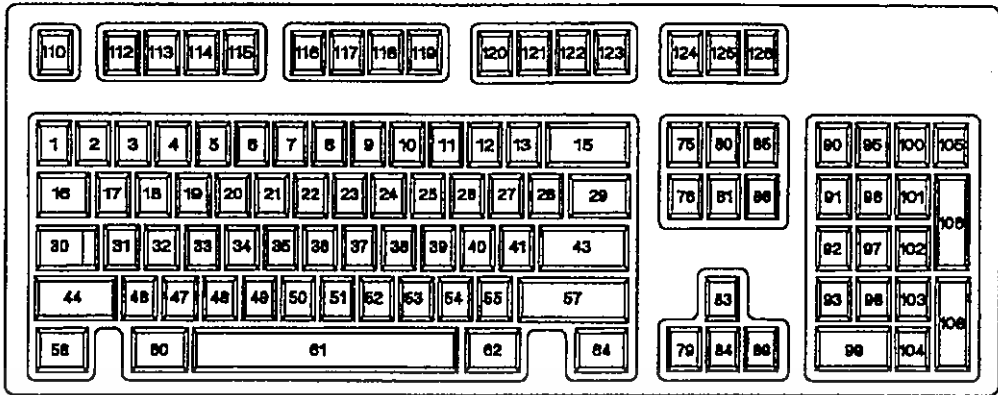
เมื่อมีการกดคีย์ใดๆ(ยกเว้นคีย์ Pause) จะมีการส่ง Make/Break code ออกมาจากคีย์บอร์ด โดยที่ Make code จะส่งออกมาเมื่อมีการกดคีย์ส่วน Break code จะส่งออกมาเมื่อมีการปล่อยคีย์และคีย์ทุกคีย์(ยกเว้นคีย์ Pause)จะมีการพิมพ์แบบอัตโนมัติคือเมื่อมีการกดคีย์ค้างไว้คีย์บอร์ดจะส่ง Make code ครั้งแรกออกมาหลังจากนั้นอีก $50\text{ms} \pm 20\%$ ถ้ายังไม่มีการปล่อยคีย์นั้นคีย์บอร์ดก็จะทำการส่ง Make code ของคีย์นั้นออกมาอีกในอัตรา 10.9 ครั้งต่อวินาทีจนกระทั่งปล่อยคีย์นั้น ถ้ามีการกดคีย์มากกว่า 1 คีย์พร้อมกันค้างไว้จะมีเฉพาะคีย์สุดท้ายเท่านั้นที่จะมีการพิมพ์แบบอัตโนมัติและจะหยุดเมื่อคีย์สุดท้ายนั้นถูกปล่อยถึงแม้ว่าคีย์อื่นยังถูกกดอยู่ก็ตาม ถ้ามีการกดคีย์ค้างไว้ขณะที่คีย์บอร์ดยังไม่สามารถส่งข้อมูลได้ Make code ครั้งแรกเท่านั้นที่จะเก็บไว้ในคีย์บอร์ดบัฟเฟอร์เพื่อป้องกันมิให้คีย์บอร์ดบัฟเฟอร์เต็มอันเนื่องมาจากผลของการพิมพ์แบบอัตโนมัติ

ตารางที่ 2.2 ค่า Make code และ Break code ของคีย์บอร์ด

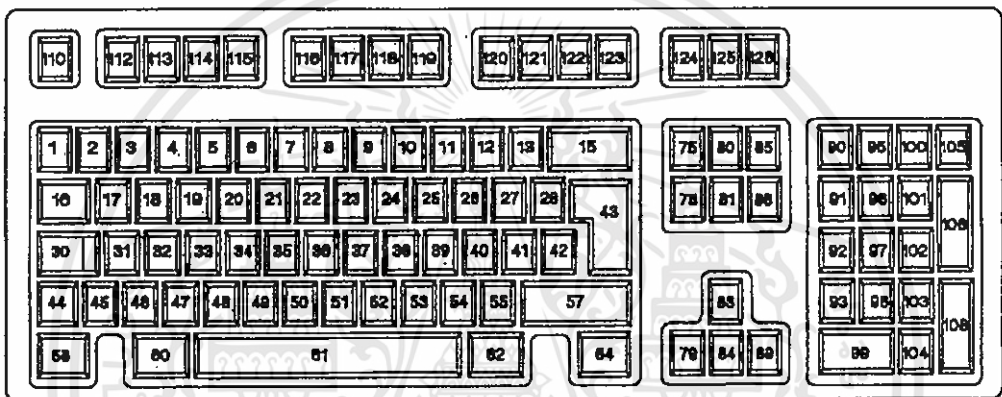
Key	Make code (hex)	Break Code (hex)	Key	Make code (hex)	Break Code (hex)	Key	Make code (hex)	Break Code (hex)
1	0E	F0 0E	37	3B	F0 3B	102	74	F0 74
2	16	F0 16	38	42	F0 42	103	7A	F0 7A
3	1E	F0 1E	39	4B	F0 4B	104	71	F0 71
4	26	F0 26	40	4C	F0 4C	105	7B	F0 7B
5	25	F0 25	41	52	F0 52	106	79	F0 79
6	2E	F0 2E	**42	5D	F0 5D	108	E0 5A	E0 F0 5A
7	36	F0 36	43	5A	F0 5A	110	76	F0 76
8	3D	F0 3D	44	12	F0 12	112	05	F0 05
9	3E	F0 3E	**45	61	F0 61	113	06	F0 06
10	46	F0 46	46	1A	F0 1A	114	04	F0 04
11	45	F0 45	47	22	F0 22	115	0C	F0 0C
12	4E	F0 4E	48	21	F0 21	116	03	F0 03
13	55	F0 55	49	2A	F0 2A	117	0B	F0 0B
15	66	F0 66	50	32	F0 32	118	83	F0 83
16	0D	F0 0D	51	31	F0 31	119	0A	F0 0A
17	15	F0 15	52	3A	F0 3A	120	01	F0 01
18	1D	F0 1D	53	41	F0 41	121	09	F0 09
19	24	F0 24	54	49	F0 49	122	78	F0 78
20	2D	F0 2D	55	4A	F0 4A	123	07	F0 07
21	2C	F0 2C	57	59	F0 59	125	7E	F0 7E
22	35	F0 35	58	14	F0 14	75	E0 70	E0 F0 70
23	3C	F0 3C	60	11	F0 11	76	E0 71	E0 F0 71
24	43	F0 43	61	29	F0 29	79	E0 6B	E0 F0 6B
25	44	F0 44	62	E0 11	E0 F0 11	80	E0 6C	E0 F0 6C
26	4D	F0 4D	64	E0 14	E0 F0 14	81	E0 69	E0 F0 69
27	54	F0 54	90	77	F0 77	83	E0 75	E0 F0 75
28	5B	F0 5B	91	6C	F0 6C	84	E0 72	E0 F0 72
*29	5D	F0 5D	92	6B	F0 6B	85	E0 7D	E0 F0 7D
30	58	F0 58	93	69	F0 69	86	E0 7A	E0 F0 7A
31	1C	F0 1C	96	75	F0 75	89	E0 74	E0 F0 74
32	1B	F0 1B	97	73	F0 73	95	E0 4A	E0 F0 4A
33	23	F0 23	98	72	F0 72	124	E0 12 E0 7C	E0 F0 7C E0 F0 12
34	2B	F0 2B	99	70	F0 70	126	E1 14 77 E1 F0 14 F0 77	
35	34	F0 34	100	7C	F0 7C			
36	33	F0 33	101	7D	F0 7D			

* 101 KEY ONLY

** 102 KEY ONLY



(ก) คีย์บอร์ดแบบ 101 คีย์

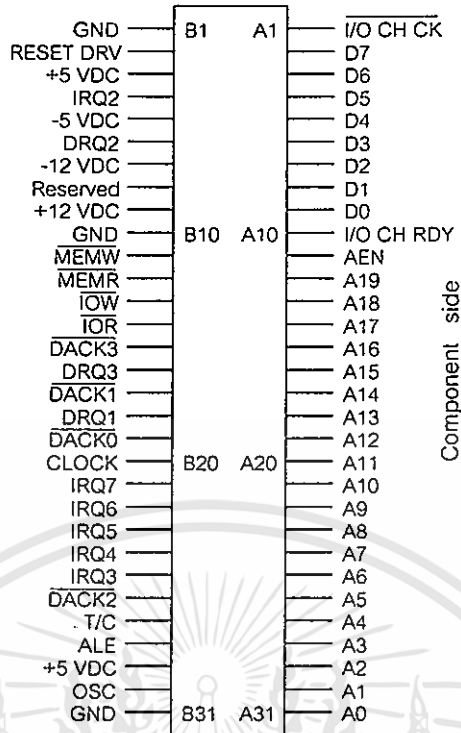


(ข) คีย์บอร์ดแบบ 102 คีย์

รูปที่ 2.4 ตำแหน่งของคีย์ของคีย์บอร์ดแบบ 101 คีย์และแบบ 102 คีย์

2.2 สถิตยขยายระบบของ IBM PC

IBM PC ได้ออกแบบมาให้ผู้ใช้สามารถออกแบบการ์ดต้นแบบ(Prototype Card)ขึ้นใช้เองได้ โดยเชื่อมต่อเข้ากับระบบบัสของ IBM PC ผ่านทางสถิตยขยายระบบ โดยสถิตยขยายระบบนี้ นอกจากจะมีช่องสัญญาณที่เชื่อมต่อกับระบบบัสของไมโครโปรเซสเซอร์แล้วยังมีสัญญาณอื่นๆเพิ่มเติมอีกสำหรับกระบวนการทำ DMA กระบวนการขัดจังหวะ(Interrupt) และอื่นๆ โดยสถิตยขยายระบบมีสัญญาณต่างๆดังรูปที่ 2.5



รูปที่ 2.5 สล็อตขยายระบบของ IBM PC

สัญญาณต่างๆในช่องสล็อตขยายระบบมีหน้าที่ดังนี้

A0 – A9	เป็นสัญญาณแอดเดรสของหน่วยความจำและอุปกรณ์อินพุต/เอาต์พุต ซึ่งมาจากไมโครโปรเซสเซอร์ หรือมาจาก DMA controller
D0 – D7	เป็นสัญญาณข้อมูล 8 บิตแบบ 2 ทิศทาง ในช่วงของการเขียนข้อมูล สัญญาณข้อมูลจากไมโครโปรเซสเซอร์จะถูกวางลงบนบัสก่อนขอขาขึ้นของสัญญาณ IOW และ MEMW ส่วนในช่วงของการอ่านข้อมูล อุปกรณ์อินพุต/เอาต์พุตหรือหน่วยความจำต้องวางข้อมูลลงบนบัสก่อนขอขาขึ้นของสัญญาณ IOR และ MEMR เพื่อที่สัญญาณข้อมูลจะได้อ่านเข้าไปในตัวไมโครโปรเซสเซอร์ได้
$\overline{\text{IOR}}$	เป็นสัญญาณการอ่านข้อมูลจากอุปกรณ์อินพุต/เอาต์พุต
$\overline{\text{IOW}}$	เป็นสัญญาณการเขียนข้อมูลไปยังอุปกรณ์อินพุต/เอาต์พุต
$\overline{\text{MEMR}}$	เป็นสัญญาณการอ่านข้อมูลจากหน่วยความจำ
$\overline{\text{MEMW}}$	เป็นสัญญาณการเขียนข้อมูลไปยังหน่วยความจำ
ALE	เป็นสัญญาณแสดงวงรอบการทำงานของบัส (bus cycle) ใช้ในการแยกสัญญาณแอดเดรสจากสัญญาณข้อมูลจากไมโครโปรเซสเซอร์
AEN	เป็นสัญญาณที่มาจาก DMA controller เพื่อบอกว่ากำลังอยู่ในระหว่างกระบวนการทำ DMA

OSC	เป็นสัญญาณนาฬิกาที่มีความถี่ 14.31818 MHz มีควิตซ์ไซเคลเป็น 50 เปอร์เซนต์
CLOCK	เป็นสัญญาณนาฬิกาที่มีความถี่เป็น 1 ใน 3 ของ OSC คือ 4.77 MHz มีควิตซ์ไซเคลเป็น 33 เปอร์เซนต์
IRQ2 – IRQ7	เป็นสัญญาณร้องขอการขัดจังหวะ โดยสัญญาณ IRQ2 มีลำดับความสำคัญสูงสุด และ IRQ7 มีความสำคัญต่ำสุด
I/O CH RDY	เป็นสัญญาณอินพุตสำหรับสร้างสภาวะการรอ (Wait state) เพื่อขยายความยาวของวงรอบบัสออกไป ใช้สำหรับเชื่อมต่อบัสเข้ากับหน่วยความจำหรืออุปกรณ์อินพุต/เอาต์พุตที่ทำงานช้ากว่าระบบ
<u>I/O CH CK</u>	เป็นสัญญาณที่แจ้งให้ไมโครโปรเซสเซอร์ทราบว่ามีการตรวจสอบพาริตี (parity) ที่ผิดพลาดในหน่วยความจำหรืออุปกรณ์อินพุต/เอาต์พุต
RESET DRV	เป็นสัญญาณที่ใช้รีเซ็ตระบบ หรือใช้เริ่มต้นระบบใหม่เมื่อมีการเปิดระบบขึ้นหรือแรงดันไฟเลี้ยงตกลงมากจนไม่สามารถทำงานต่อได้
DRQ1 – DRQ3	เป็นสัญญาณร้องขอกระบวนการทำ DMA โดยที่สัญญาณ DRQ ต้องคงค้างที่สถานะ 1 จนกระทั่งสัญญาณ <u>DACK</u> ที่สอดคล้องกันกลายเป็นสถานะ 0
<u>DACK0 - DACK3</u>	เป็นสัญญาณตอบรับการร้องขอกระบวนการทำ DMA
T/C	เป็นสัญญาณบอกให้ทราบว่ากระบวนการทำ DMA ได้สิ้นสุดลงแล้ว

ใน IBM PC จะมีแอดเดรสสำหรับใช้เป็นอุปกรณ์อินพุต/เอาต์พุตอยู่ทั้งสิ้น 1024 หรือ 1K แอดเดรส และมีแอดเดรสสำหรับหน่วยความจำจำนวน 1 เมกกะไบต์ การอ้างแอดเดรสของอุปกรณ์อินพุต/เอาต์พุตจะใช้สายสัญญาณแอดเดรสทั้งสิ้น 10 เส้นคือ A0-A9 ซึ่งแอดเดรสจำนวนนี้ถูกแบ่งออกเป็น 2 ส่วนด้วยกันคือใน 512 แอดเดรสแรก คือ 0000H ถึง 01FFH จะถูกใช้โดยอุปกรณ์ต่างๆบนเมนบอร์ด(Main board) ส่วนอีก 512 แอดเดรสที่เหลือคือ 0200H ถึง 03FFH จะถูกใช้โดยการ์ดต่างๆที่เสียบอยู่บนสล็อตขยายระบบ โดยในตารางที่ 2.3 จะแสดงการแบ่งตำแหน่งแอดเดรสสำหรับอุปกรณ์ต่างๆที่ IBM PC ได้แบ่งไว้ จะเห็นว่าการ์ดต้นแบบได้ถูกกำหนดให้อยู่ในช่วงแอดเดรส 0300H ถึง 031FH เป็นจำนวนทั้งหมด 32 แอดเดรส

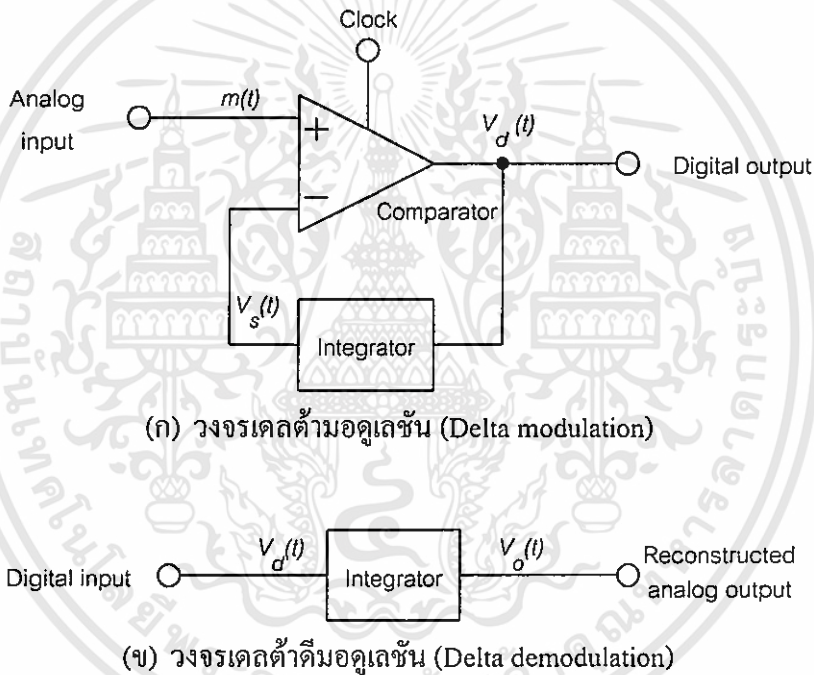
ตารางที่ 2.3 ตำแหน่งของอุปกรณ์อินพุต/เอาต์พุตของ IBM PC

Hex range	Usage
000-00F	DMA chip 8237A-5
020-021	Interrupt 8259A
040-043	Timer 8253-5
060-063	PPI 8255A-5
080-083	DMA page registers
0Ax	NMI mask register
0Cx	Reserved
0Ex	Reserved
100-1FF	Not usable
200-20F	Game control
210-217	Expansion unit
220-24F	Reserved
278-27F	Reserved
2F0-2F7	Reserved
2F8-2FF	Asynchronous communications(2)
300-31F	Prototype card
320-32F	Fixed disk
378-37F	Printer
380-38C	SDLC communications
380-389	Binary synchronous communications(2)
3A0-3A9	Binary synchronous communications(1)
3B0-3BF	IBM monochrome display/printer
3C0-3CF	Reserved
3D0-3DF	Color/graphics
3E0-3F7	Reserved
3F0-3F7	Diskette
3F8-3FF	Asynchronous communications(1)

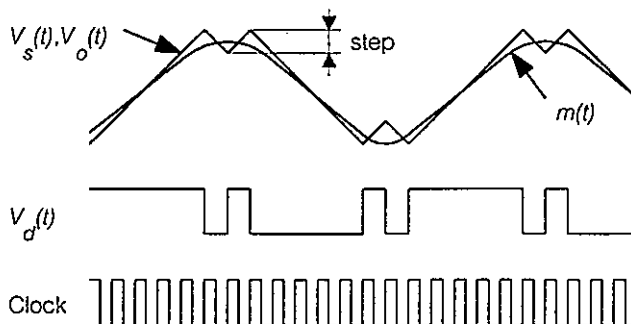
2.3 Delta Modulation (DM)

2.3.1 Linear Delta Modulation (LDM)

เคลตามอคูเลชันเป็นวิธีหนึ่งในการแปลงสัญญาณอนาลอกเป็นสัญญาณดิจิทัลหรือแปลงสัญญาณดิจิทัลเป็นสัญญาณอนาลอก โดยในการสุ่มแต่ละครั้งจะได้ข้อมูลดิจิทัลจำนวน 1 บิต ในรูปแบบปกติจะให้สัญญาณอนาลอกเอาต์พุตเป็นสัญญาณรูปขั้นบันได โดยมีความแตกต่างในการสุ่มแต่ละครั้งเป็น $\pm\text{step}$ เท่านั้น ถ้าสัญญาณอินพุตมีค่ามากกว่าสัญญาณที่ได้จากการสุ่มครั้งก่อนก็จะทำการประมาณสัญญาณเอาต์พุตเดิมขึ้นอีก $+\text{step}$ ในทางกลับกันถ้าสัญญาณอินพุตมีค่าน้อยกว่าสัญญาณที่ได้จากการสุ่มครั้งก่อนก็จะทำการประมาณสัญญาณเอาต์พุตเดิมลงไป $-\text{step}$ การทำงานดังกล่าวข้างต้นสามารถเขียนเป็นแผนภาพได้ดังรูปที่ 2.6



รูปที่ 2.6 แผนภาพการทำงานของระบบ LDM



รูปที่ 2.7 สัญญาณอินพุตและเอาต์พุตของระบบ LDM

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

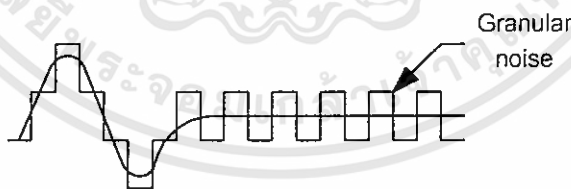
ระบบเคลด้ามอดูเลชันนั้นถ้ายังมีความถี่ในการสุ่มสัญญาณมากก็จะทำให้สัญญาณเอาต์พุตที่ได้มีขนาดที่ใกล้เคียงกับสัญญาณจริงมากยิ่งขึ้นซึ่งก็คือจะได้เสียงที่คุณภาพดีขึ้นแต่ก็มีข้อเสียก็คือการสิ้นเปลืองหน่วยความจำ โดยในการเลือกความถี่ในการสุ่มนั้นต้องเลือกให้มีค่าเป็นอย่างน้อย 2 เท่าของความถี่ของสัญญาณอินพุต ซึ่งความถี่ที่ใช้ในการสุ่มนี้ก็คืออัตราการส่งข้อมูล (bit rate) นั่นเอง

จากการทำงานของระบบ LDM ถ้าสัญญาณอินพุตที่เข้ามามีการเปลี่ยนแปลงเมื่อเทียบกับเวลาไม่รวดเร็วจนเกินไปเมื่อเทียบกับขนาดของ step จะพบว่าสัญญาณเอาต์พุตโดยเฉลี่ยจะมีขนาดใกล้เคียงกับสัญญาณอินพุต นั่นก็หมายถึงว่าขนาดของ step เป็นสิ่งที่สำคัญของระบบเคลด้ามอดูเลชัน เพราะว่าถ้าขนาดของ step ที่เล็กจนเกินไปในขณะที่สัญญาณอินพุตมีการเปลี่ยนแปลงที่รวดเร็วจะทำให้สัญญาณที่ประมาณขึ้นตามสัญญาณอินพุตไม่ทัน ซึ่งจะเรียกปัญหานี้ว่า Slope overload ดังแสดงในรูปที่ 2.8



รูปที่ 2.8 ปัญหา Slope overload ของระบบ LDM

ในทางตรงกันข้ามถ้าขนาดของ step ใหญ่จนเกินไปในขณะที่สัญญาณอินพุตไม่ค่อยเปลี่ยนแปลงก็จะเกิดปัญหาที่เรียกว่า Granular noise ดังแสดงในรูปที่ 2.9

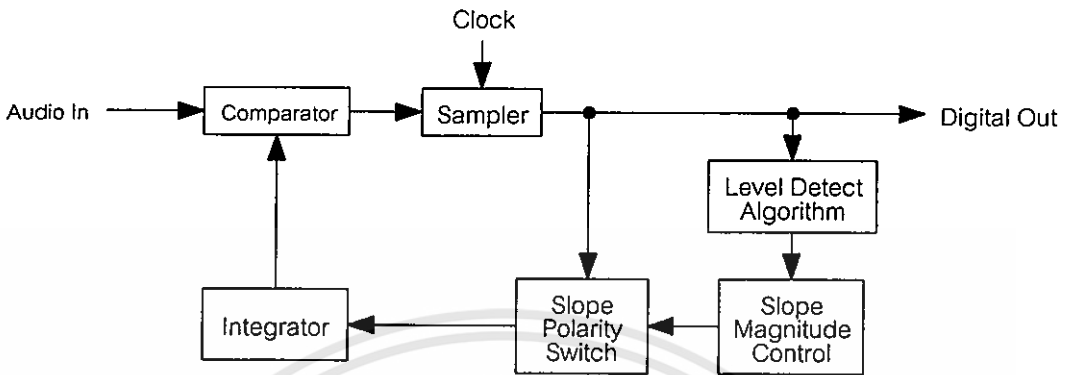


รูปที่ 2.9 ปัญหา Granular noise ของระบบ LDM

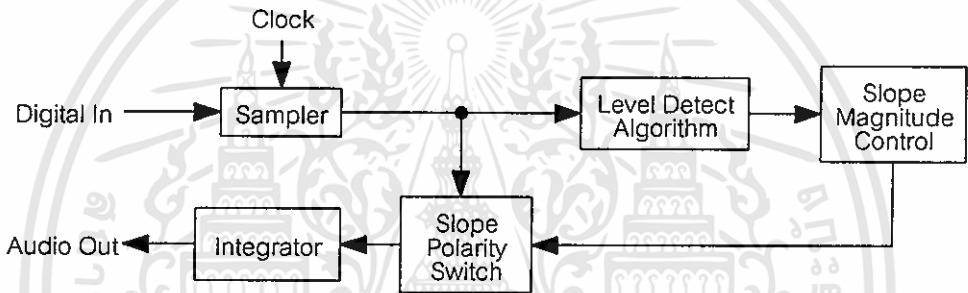
2.3.2 Continuously Variable Slope Delta Modulation (CVSD)

จากปัญหา Slope overload และ Granular noise ของระบบเคลด้ามอดูเลชันนั้นจะสามารถแก้ไขได้โดยการปรับเปลี่ยนขนาดของ step ไปตามการเปลี่ยนแปลงของสัญญาณอินพุต ซึ่งถ้าอินพุตมีการเปลี่ยนแปลงที่รวดเร็วก็ทำการเปลี่ยนขนาดของ step ให้มีค่ามากขึ้น ในทางตรงกันข้ามถ้าสัญญาณอินพุตมีการเปลี่ยนแปลงไม่มากนัก ก็ทำการเปลี่ยนขนาดของ step ให้มีค่าลดลง

หลักการข้างต้นนี้ก็คือหลักการของระบบ CVSD นั่นเอง ระบบ CVSD มีแผนภาพการทำงานดังรูปที่ 2.10

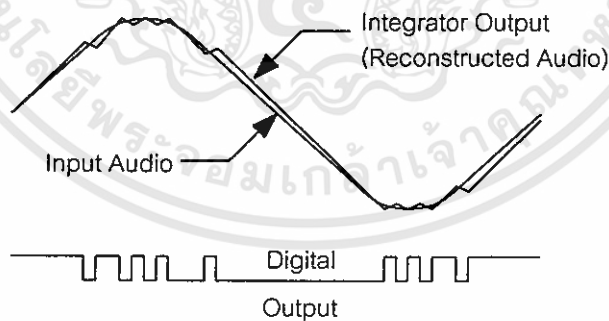


(ก) วงจร CVSD Encoder



(ข) วงจร CVSD Decoder

รูปที่ 2.10 แผนภาพการทำงานของระบบ CVSD



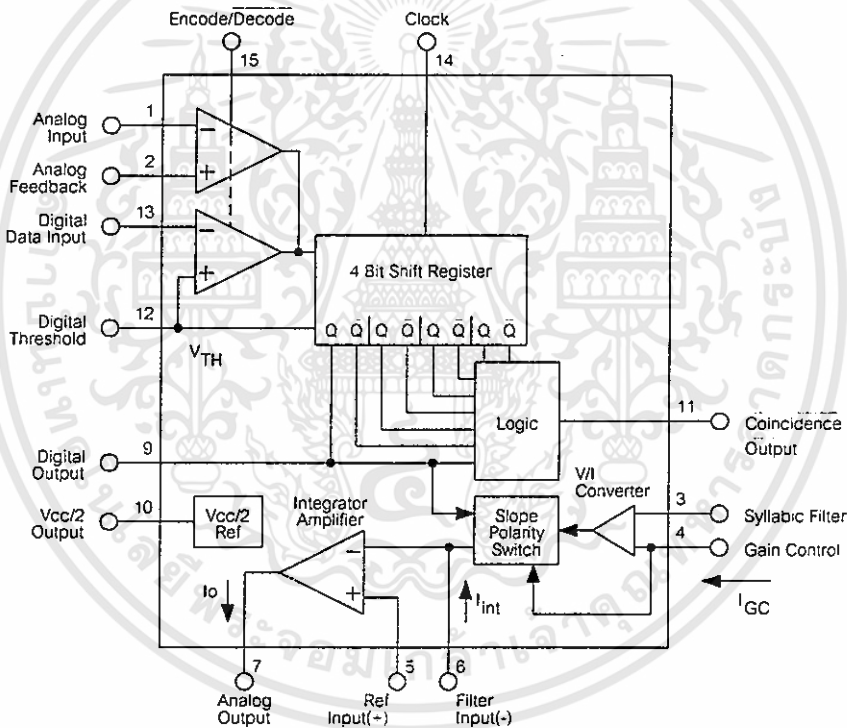
รูปที่ 2.11 สัญญาณอินพุตและเอาต์พุตของระบบ CVSD

ในการเปลี่ยนแปลงขนาดของ step ของระบบ CVSD ทำได้โดยการใช้ส่วนตรวจระดับสัญญาณ (Level detect algorithm) ซึ่งจะประกอบด้วย shift register ขนาด 3 หรือ 4 บิตในการตรวจสอบข้อมูลดิจิทัลว่ามีข้อมูลเป็นลอจิก '0' หรือ '1' ติดกันถึง 3 หรือ 4 บิตหรือไม่ ถ้าเกิดเหตุการณ์ดังกล่าวขึ้นหมายความว่าขนาดของ step เล็กเกินไป ส่วนตรวจระดับสัญญาณจะส่ง

สัญญาณไปยังส่วนเปลี่ยนขนาดของความชัน (Slope magnitude control) เพื่อทำการเปลี่ยนขนาดของ step ให้มีค่าเพิ่มมากขึ้น ส่วนของ Slope polarity switch จะทำหน้าที่ควบคุมการเปลี่ยนแปลงเอาต์พุตของส่วน Integrator ว่าจะให้เปลี่ยนแปลงขึ้นหรือเปลี่ยนแปลงลง

2.3.3 คุณสมบัติของ MC3418

ไอซีเบอร์ MC3418 เป็นไอซีสำหรับการเข้ารหัสและถอดรหัสแบบ CVSD ที่ออกแบบมาสำหรับการใช้งานทางด้านการสื่อสารในทางทหารและการใช้งานทางด้านโทรศัพท์ โดยไอซีตัวเดียวสามารถเลือกได้ว่าจะเป็นตัวเข้ารหัสหรือตัวถอดรหัสโดยใช้สัญญาณคิวิตอลมาเลือก ภายในประกอบด้วย shift register ขนาด 4 บิต (ซึ่งเหมาะสำหรับงานทางด้านโทรศัพท์) มีแรงดันอ้างอิง $V_{cc}/2$ ในตัว ไอซีเบอร์ MC3418 มีโครงสร้างดังรูปที่ 2.12



รูปที่ 2.12 โครงสร้างของไอซีเบอร์ MC3418

Shift register ขนาด 4 บิตภายใน MC3418 ใช้สำหรับในการตรวจสอบสัญญาณเอาต์พุต และจะแสดงออกมาที่ขา Coincidence Output เมื่อภายใน shift register ประกอบด้วยลอจิก '1' หรือ '0' ทั้งหมด ซึ่งนั่นจะหมายถึงว่าความชันของเอาต์พุตของวงจรอินทิเกรตมีค่าที่น้อยเกินไปจะต้องมีการปรับค่าความชันหรืออัตราขยายของวงจรอินทิเกรตเพิ่มขึ้น โดยที่เอาต์พุตที่แสดงออกมาที่ขา Coincidence Output จะไปทำหน้าที่ charge วงจรรองความถี่ต่ำผ่านที่เรียกว่า syllabic filter ที่อยู่นอกตัวไอซีซึ่งมีผลให้ค่าความชันหรืออัตราขยายของวงจรอินทิเกรตเพิ่มขึ้น ซึ่งวงจร syllabic

บทที่ 3

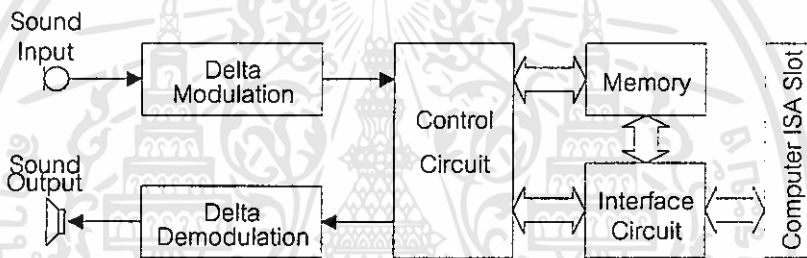
การออกแบบ

วิทยานิพนธ์นี้ประกอบด้วยงาน 2 ส่วนด้วยกัน คือ ส่วนของการ์ดบันทึกเสียงและส่วนของชุดฝึกพิมพ์ โดยในแต่ละส่วนจะประกอบด้วยส่วนของฮาร์ดแวร์และส่วนของซอฟต์แวร์ซึ่งจะได้แยกอธิบายเป็นส่วนๆต่อไป

3.1 การออกแบบทางฮาร์ดแวร์

3.1.1 ฮาร์ดแวร์ของส่วนการ์ดบันทึกเสียง

ในส่วนของการ์ดบันทึกเสียงมีโครงสร้างดังรูปที่ 3.1



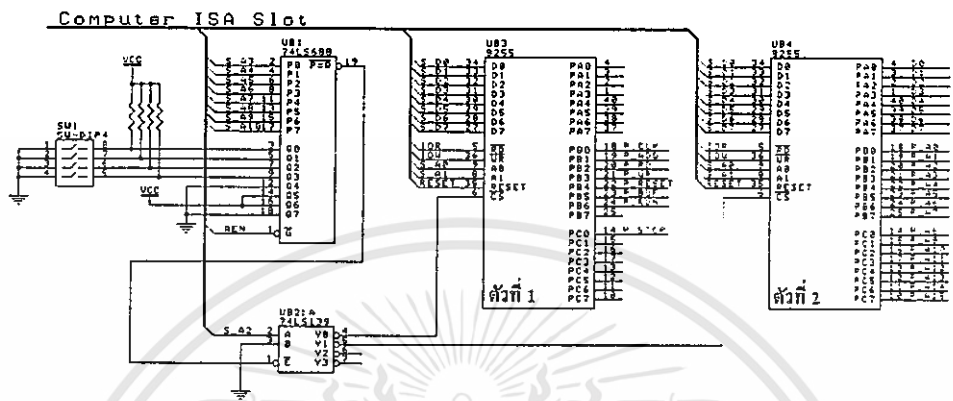
รูปที่ 3.1 โครงสร้างของการ์ดบันทึกเสียง

จากรูปที่ 3.1 ในแต่ละส่วนมีหน้าที่การทำงานดังนี้

- Delta Modulation ทำหน้าที่แปลงสัญญาณเสียงเป็นสัญญาณดิจิทัลขนาด 1 บิต
- Delta Demodulation ทำหน้าที่แปลงสัญญาณดิจิทัลกลับเป็นสัญญาณเสียง
- Control Circuit ทำหน้าที่คอยรับคำสั่งควบคุมจากโปรแกรมบนคอมพิวเตอร์ว่าจะส่งบันทึกเสียง เล่นกลับ หรือหยุดการทำงาน เมื่อได้รับคำสั่งแล้วก็จะทำหน้าที่ควบคุมส่วนต่างๆให้ทำงานตามที่ต้องการ
- Memory ทำหน้าที่เก็บสัญญาณเสียงที่เป็นดิจิทัลที่ได้จากส่วนมอดูเลชันก่อนที่จะส่งขึ้นสู่คอมพิวเตอร์ หรือรับสัญญาณเสียงที่เป็นดิจิทัลที่บันทึกไว้บนคอมพิวเตอร์แล้วมาเก็บไว้เพื่อที่จะทำการเล่นกลับ
- Interface Circuit ทำหน้าที่เป็นอินพุต/เอาต์พุตพอร์ตสำหรับการส่งงาน และอ่านเขียนข้อมูลจากคอมพิวเตอร์

3.1.1.1 วงจรอินเทอร์เฟส

วงจรอินเทอร์เฟสที่ใช้ประกอบด้วยส่วนถอดรหัสสัญญาณแอดเดรสและส่วนของ 8255 จำนวน 2 ตัวทำหน้าที่เป็นอินพุต/เอาต์พุตพอร์ต เพื่อทำหน้าที่ในการสั่งงานและอ่าน/เขียนข้อมูล ลงสู่หน่วยความจำบนการ์ด ดังแสดงในรูปที่ 3.2



รูปที่ 3.2 วงจรถอดรหัสที่ประกอบด้วย 8255

วงจรถอดรหัสที่ใช้ประกอบด้วย 74LS688 และ 74LS139 ทำหน้าที่เปรียบเทียบกับสัญญาณแอดเดรสจากสล็อตขยายระบบของคอมพิวเตอร์ โดยมีดีโพลสวิทช์ทำหน้าที่เลือกแอดเดรสที่ต้องการใช้ในกรณีที่เครื่องคอมพิวเตอร์นั้นมีการ์ดอื่นที่มีแอดเดรสตรงกันก็จะสามารถเปลี่ยนแอดเดรสของการ์ดที่สร้างขึ้นไม่ให้ตรงกับแอดเดรสของการ์ดอื่นได้ แอดเดรสของการ์ดที่สร้างขึ้นจะเป็นไปตามตารางที่ 3.1

ตารางที่ 3.1 แอดเดรสของการ์ดบันทึกเสียง

SW1-4	SW1-3	SW1-2	SW1-1	แอดเดรส
ON	ON	ON	ON	300-307
ON	ON	ON	OFF	308-30F
ON	ON	OFF	ON	310-317
ON	ON	OFF	OFF	318-31F
ON	OFF	ON	ON	320-327
ON	OFF	ON	OFF	328-32F
ON	OFF	OFF	ON	330-337
ON	OFF	OFF	OFF	338-33F
OFF	ON	ON	ON	340-347
OFF	ON	ON	OFF	348-34F
OFF	ON	OFF	ON	350-357
OFF	ON	OFF	OFF	358-35F
OFF	OFF	ON	ON	360-367
OFF	OFF	ON	OFF	368-36F
OFF	OFF	OFF	ON	370-377
OFF	OFF	OFF	OFF	378-37F

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

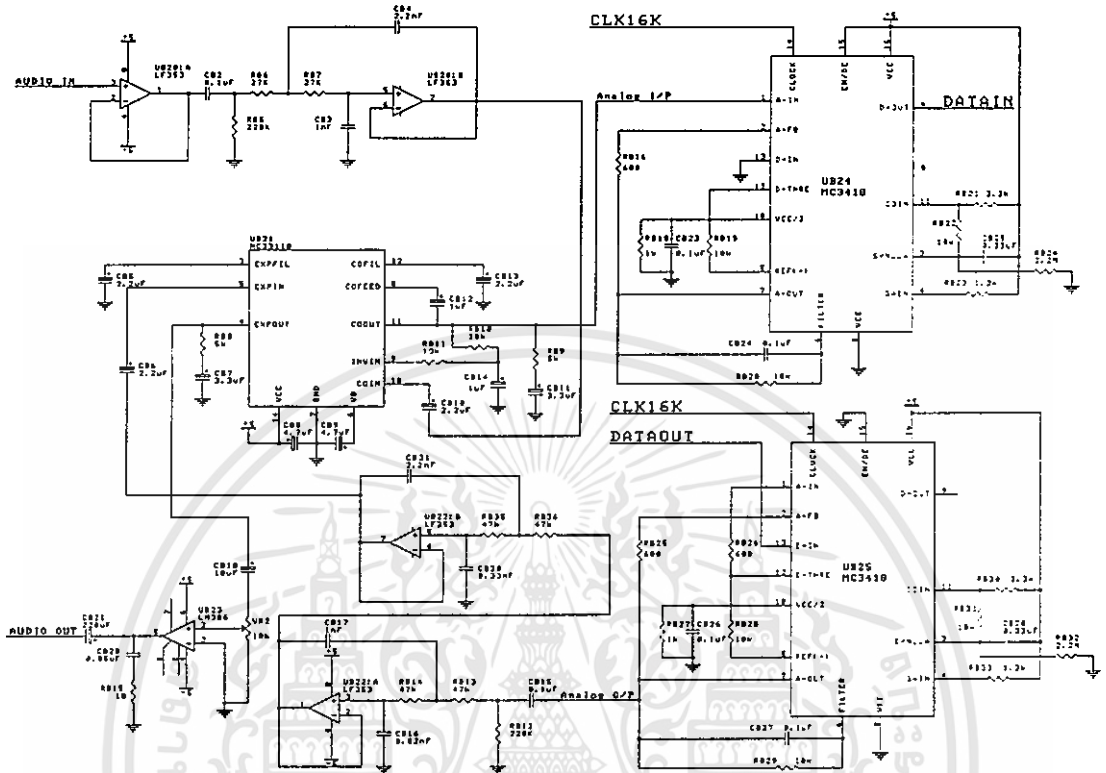
ส่วน 8255 ที่ใช้จำนวน 2 ตัว มีทั้งสิ้น 6 พอร์ต ทำหน้าที่อ่าน/เขียนข้อมูลต่างๆทั้งแอดเดรส และข้อมูลจากโปรแกรมบนคอมพิวเตอร์กับหน่วยความจำบนการ์ด และทำหน้าที่เป็นสัญญาณควบคุมการทำงานต่างๆของการ์ดให้เป็นไปตามต้องการ โดยสัญญาณในแต่ละบิตที่พอร์ตต่างๆจะ ทำหน้าที่ดังตารางที่ 3.2

ตารางที่ 3.2 หน้าที่ของพอร์ตต่างๆของ 8255

8255	พอร์ต	หน้าที่
ตัวที่ 1	PA0-PA7	ไม่ได้ใช้
	PB0 (P_CLK)	สัญญาณนาฬิกาของวงจรกำเนิดสัญญาณแอดเดรสที่สั่งงานโดยโปรแกรมบนคอมพิวเตอร์
	PB1 (P_ADD)	ใช้ในกรณีที่ต้องการอ่านค่าแอดเดรสที่ได้จากวงจรกำเนิดสัญญาณแอดเดรสขึ้นสู่คอมพิวเตอร์
	PB2 (P_RD)	สัญญาณอ่านข้อมูลในหน่วยความจำที่สั่งงานโดยโปรแกรมบนคอมพิวเตอร์
	PB3 (P_WR)	สัญญาณเขียนข้อมูลลงในหน่วยความจำที่สั่งงานโดยโปรแกรมบนคอมพิวเตอร์
	PB4 (P_RESET)	สัญญาณรีเซ็ตวงจรกำเนิดสัญญาณแอดเดรส
	PB5 (P_BUF)	ทำหน้าที่กั้นข้อมูลที่ได้จากวงจรมอดูเลชันไม่ให้เข้าสู่ Data bus ในขณะที่มีการเล่นกลับ
	PB6 (P_RUN)	ทำหน้าที่สั่งให้วงจรเริ่มหรือหยุดการทำงาน
	PB7	ไม่ได้ใช้
	PC0 (P_STOP)	เป็นสัญญาณที่ทำหน้าที่บอกคอมพิวเตอร์ว่าได้สิ้นสุดการทำงานของวงจรแล้วในกรณีที่บันทึกครบ 16 วินาทีหรือในกรณีที่ทำการเล่นกลับจบแล้ว
PC1-PC7	ไม่ได้ใช้	
ตัวที่ 2	PA0-PA7	(D0-D7) สัญญาณข้อมูลของหน่วยความจำ
	PB0-PB7	(P_A0-P_A15) สัญญาณแอดเดรสของหน่วยความจำ
	PC0-PC7	

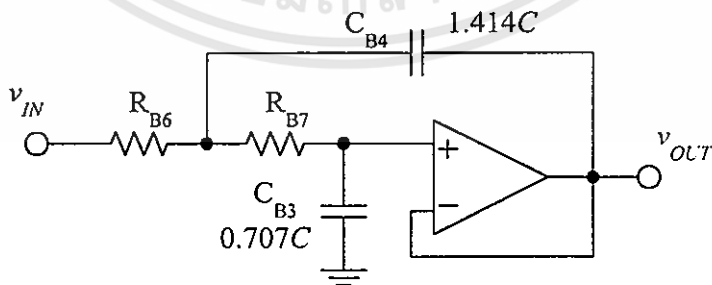
3.1.1.2 วงจรมอดูเลชันและดีมอดูเลชัน

วงจรมอดูเลชันและดีมอดูเลชันแสดงดังรูปที่ 3.3



รูปที่ 3.3 วงจรมอดูเลชันและดีมอดูเลชัน

ในส่วนภาคมอดูเลชันสัญญาณเสียงทางด้านอินพุตจะผ่านวงจรกรองความถี่ต่ำผ่านอันดับสองแบบบัตเตอร์เวิร์ดที่มีความถี่ตัดที่ 4 kHz เนื่องจากว่าสัญญาณเสียงคนพูดจะมีแบนวิดท์ที่ 4 kHz โดยวงจรกรองความถี่ต่ำผ่านอันดับสองแบบบัตเตอร์เวิร์ดมีลักษณะดังรูปที่ 3.4



รูปที่ 3.4 วงจรกรองความถี่ต่ำผ่านอันดับสองแบบบัตเตอร์เวิร์ด

จากวงจรในรูปที่ 3.4 ถ้ากำหนดให้ R_{B6} มีค่าเท่ากับ R_{B7} มีค่าเท่ากับ R จะได้ความถี่ตัดของวงจรดังสมการ (3.1)

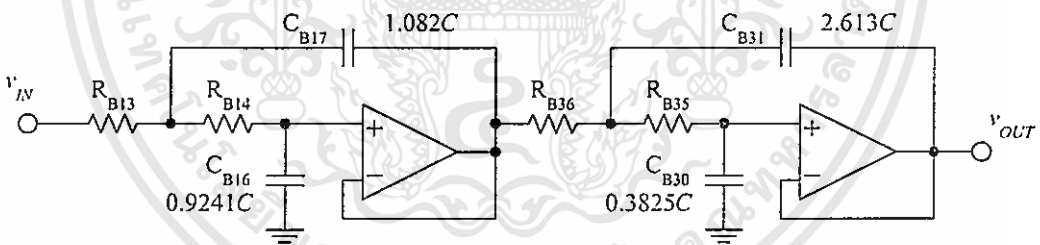
$$f_C = \frac{1}{2\pi RC} \quad (3.1)$$

จากสมการ (3.1) เมื่อกำหนดให้ความถี่ตัดของวงจรกรองในรูป 3.4 มีค่าเท่ากับ 4kHz และ $C = 1.414\text{nF}$ จะได้ $R = 27\text{k}\Omega$ ดังนั้นจะได้ค่าของอุปกรณ์ทั้งหมดเป็น

$$\begin{aligned} R_{B6} &= R_{B7} = 27\text{k}\Omega \\ C_{B3} &= 0.707C = 1\text{nF} \\ C_{B4} &= 1.414C = 2\text{nF} \approx 2.2\text{nF} \end{aligned} \quad (3.2)$$

สัญญาณที่ผ่านวงจรกรองมาแล้วจะเข้าสู่วงจร Compressor ที่ใช้ไอซีเบอร์ MC33110 ต่อไป โดยสัญญาณนี้จะเข้าไปในส่วนของการบีบอัดสัญญาณ(Compress) ก่อนโดยไอซี MC33110 นี้จะบีบอัดสัญญาณด้วยสมการ $V_o = 0.3162\sqrt{V_{in}}$ สัญญาณที่ได้บีบอัดแล้วนี้จะผ่านไปยังส่วนมอดูเลชันคือ MC3418 เปลี่ยนสัญญาณเสียงเป็นสัญญาณดิจิทัลเข้าไปสู่วงจรควบคุมต่อไป

ในส่วนของภาคดีมอดูเลชันสัญญาณดิจิทัลจากวงจรควบคุมจะถูกเปลี่ยนกลับเป็นสัญญาณเสียงโดย MC3418 ผ่านวงจรกรองความถี่ต่ำผ่านอันดับสี่แบบบัตเตอร์เวิร์ทที่มีความถี่ตัดเท่ากับ 4 kHz โดยวงจรกรองความถี่ต่ำผ่านอันดับสี่แบบบัตเตอร์เวิร์ทมีลักษณะดังรูปที่ 3.5



รูปที่ 3.5 วงจรกรองความถี่ต่ำผ่านอันดับสี่แบบบัตเตอร์เวิร์ท

จากวงจรในรูปที่ 3.5 ถ้ากำหนดให้ $R_{B13} = R_{B14} = R_{B35} = R_{B36}$ มีค่าเท่ากับ R จะได้ความถี่ตัดของวงจรดังสมการ (3.3)

$$f_C = \frac{1}{2\pi RC} \quad (3.3)$$

ถ้ากำหนดให้ความถี่ตัดของวงจรกรองในรูป 3.5 มีค่าเท่ากับ 4kHz และ $C = 0.888\text{nF}$ จะได้ $R = 45\text{k}\Omega$ (เลือกใช้ค่า R จริง $47\text{k}\Omega$) ดังนั้นจะได้ค่าของอุปกรณ์ทั้งหมดเป็น

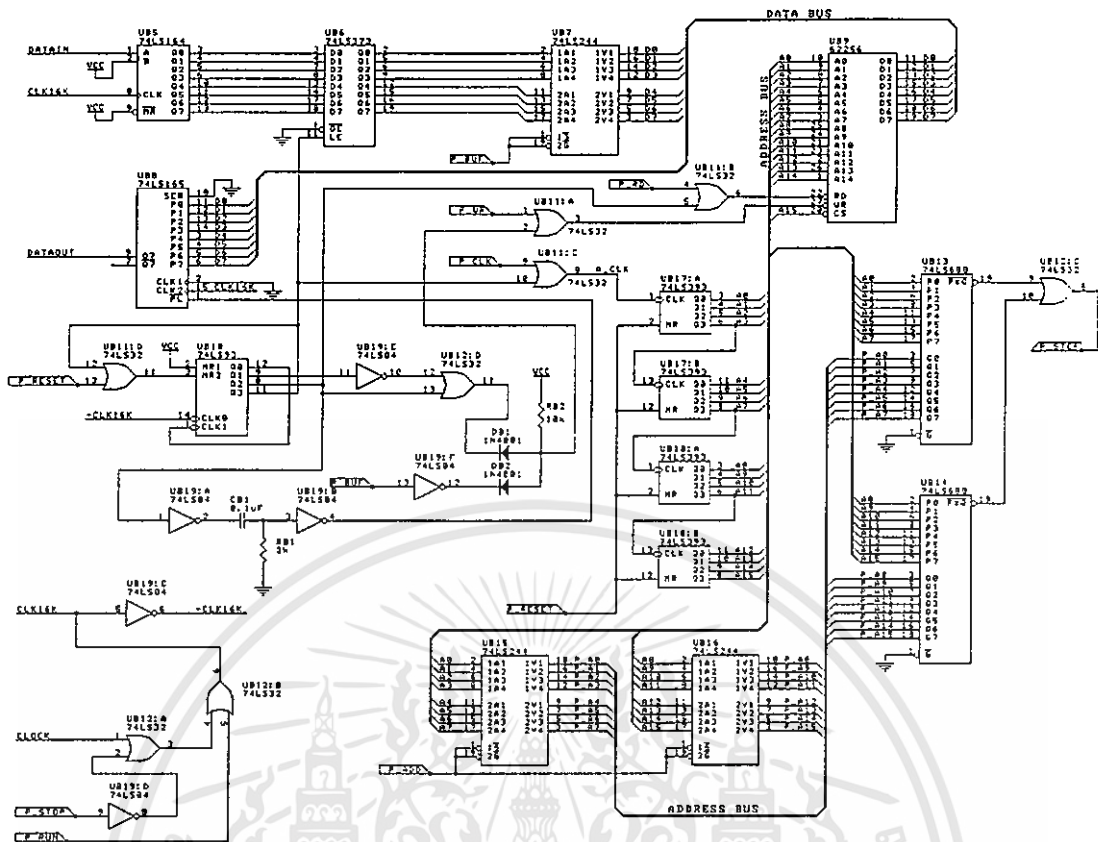
$$\begin{aligned}
 R_{B13} &= R_{B14} = R_{B35} = R_{B36} = 47k\Omega \\
 C_{B16} &= 0.9241C = 0.82nF \\
 C_{B17} &= 1.082C = 0.96nF \approx 1nF \\
 C_{B30} &= 0.3825C = 0.34nF \approx 0.33nF \\
 C_{B31} &= 2.613C = 2.32nF \approx 2.2nF
 \end{aligned}
 \tag{3.4}$$

สัญญาณที่ได้จากวงจรกรองนี้จะนำมาทำการขยาย(Expand) ต่อไปโดยวงจรภายในไอซีเบอร์ MC33110 ด้วยสมการ $V_o = 10V_{in}^2$ และผ่านตัววงจรขยายกำลังที่ใช้ LM386 เพื่อขับออกสู่ลำโพง

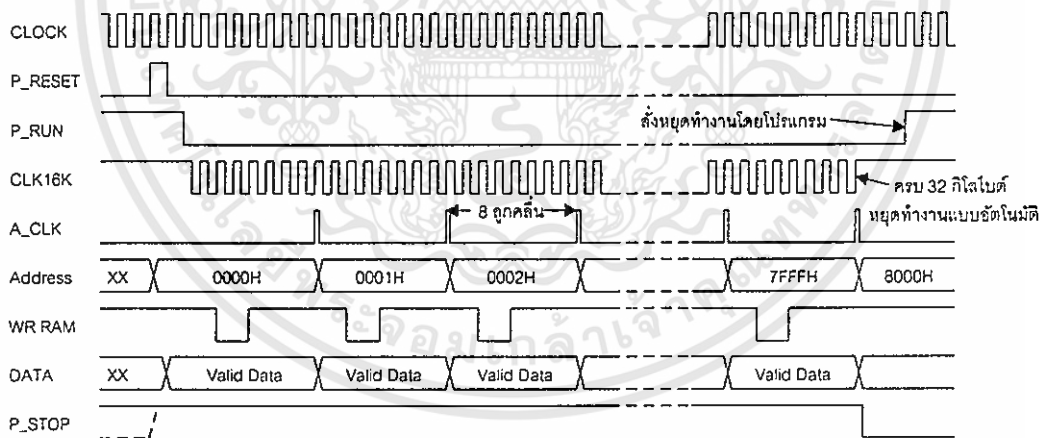
3.1.1.3 วงจรควบคุมและหน่วยความจำ

ในส่วนของวงจรควบคุมนี้จะทำหน้าที่รับคำสั่งควบคุมจากโปรแกรมคอมพิวเตอร์ที่ผ่าน 8255 ในส่วนของวงจรอินเทอร์เฟซ (รูปที่ 3.2) เมื่อได้รับคำสั่งควบคุมก็จะทำหน้าที่ควบคุมการทำงานต่างๆ ได้แก่การสั่งเริ่มบันทึกเสียง การหยุดบันทึกเสียง การอ่านข้อมูลจากหน่วยความจำสู่คอมพิวเตอร์ การเขียนข้อมูลจากคอมพิวเตอร์ลงสู่หน่วยความจำและการเล่นกลับ โดยมีความถี่ที่ใช้ในการแปลงสัญญาณเท่ากับ 16kHz นั่นคือจะได้ข้อมูลจำนวน 16 กิโลบิตต่อ 1 วินาที หน่วยความจำที่ใช้มีขนาด 32 กิโลไบต์(หรือ 256 กิโลบิต) ดังนั้นการด์บันทึกเสียงที่สร้างขึ้นนี้สามารถบันทึกเสียงได้นานสูงสุดครั้งละ 16 วินาที วงจรรวมของส่วนวงจรควบคุมและหน่วยความจำแสดงดังรูป 3.6

และเมื่อมีการสั่งงานจากโปรแกรมบนคอมพิวเตอร์ก็จะเป็นการสั่งควบคุมบิตต่างๆของพอร์ต B ของ 8255 ตัวที่ 1 ในรูปที่ 3.2 ซึ่งจะมาทำการควบคุมการทำงานของวงจรส่วนต่างๆในรูปที่ 3.6 โดยการทำงานต่างๆของการ์ดนี้จะแสดง โดย Timing Diagram ดังรูปที่ 3.7 ถึง รูปที่ 3.11



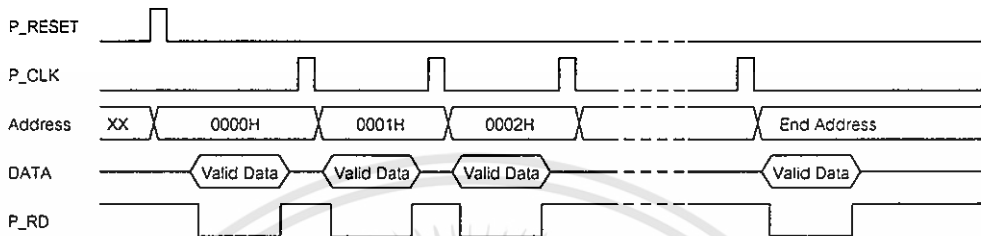
รูปที่ 3.6 วงจรรวมของส่วนควบคุมและหน่วยความจำ



รูปที่ 3.7 Timing diagram ของการสั่งบันทึกเสียง

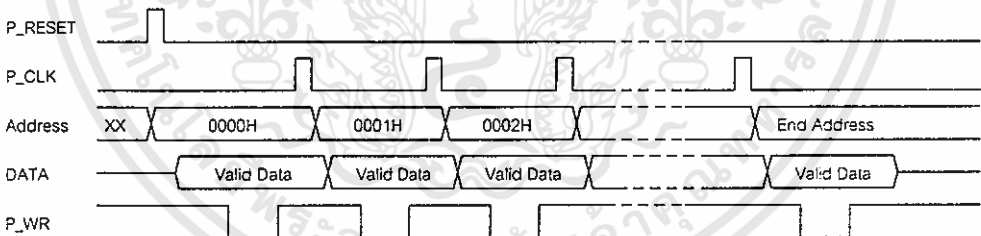
การสั่งบันทึกเสียงทำได้โดยสั่งรีเซ็ตแอดเดรสด้วยสัญญาณ P_RESET และตั้งค่าแอดเดรส P_A0 - P_A15 ที่พอร์ต B และ C ของ 8255 ตัวที่ 2 (ในรูปที่ 3.2) เป็น 8000H เพื่อกำหนดเป็นแอดเดรสสุดท้ายของการบันทึกเสียง แล้วจึงเริ่มการทำงานโดยสัญญาณ P_RUN ระหว่างนี้ส่วนควบคุมจะทำงานแบบฮาร์ดโน้มิตคือนำข้อมูลที่ได้จากส่วนมอดูเลชันซึ่งเป็นข้อมูลอนุกรม 1 บิต เปลี่ยนเป็นข้อมูลขนาน 8 บิตเพื่อเขียนลงหน่วยความจำไปจนครบทุกแอดเดรสคือ 32 กิโลไบต์ (ถ้า

ไม่มีการสั่งหยุดบันทึก) เมื่อครบทุกแอดเดรสแล้ว คือสัญญาณแอดเดรสของหน่วยความจำมีค่าเท่ากับค่าที่ตั้งไว้ใน P_A0 - P_A15 สัญญาณ P_STOP จะกลายเป็นลอจิก '0' โดยอัตโนมัติ ซึ่งโปรแกรมบนคอมพิวเตอร์จะตรวจสอบพบและสั่งหยุดการทำงานอีกครั้งหนึ่งด้วยสัญญาณ P_RUN ในช่วงของการบันทึกนี้สัญญาณควบคุมที่ไม่ได้แสดงไว้คือสัญญาณ P_CLK, P_WR และ P_BUF จะเป็น ลอจิก '0' ส่วนสัญญาณ P_ADD และ P_RD จะเป็น ลอจิก '1'



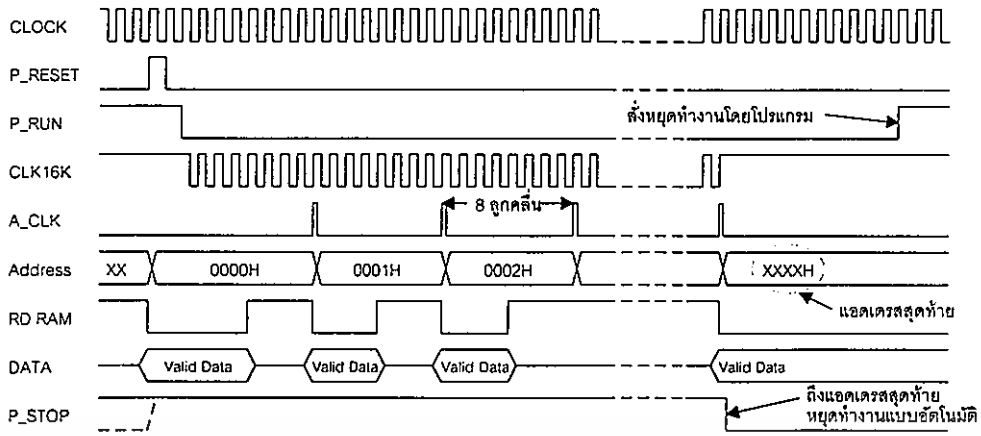
รูปที่ 3.8 Timing diagram ของการอ่านข้อมูลจากหน่วยความจำ

การอ่านข้อมูลจากหน่วยความจำทำได้โดยรีเซ็ตแอดเดรสด้วยสัญญาณ P_RESET แล้วจึงอ่านข้อมูลขึ้นมาบนคอมพิวเตอร์โดยใช้สัญญาณ P_RD และนับแอดเดรสขึ้น โดยใช้สัญญาณ P_CLK ทำการนับแอดเดรสขึ้นและอ่านข้อมูลสลับไปเรื่อยๆจนกระทั่งถึงแอดเดรสสุดท้าย ในช่วงของการอ่านข้อมูลจากหน่วยความจำนี้สัญญาณควบคุมที่ไม่ได้แสดงไว้คือสัญญาณ P_RUN, P_ADD, P_BUF และ P_WR จะเป็น ลอจิก '1' ทั้งหมด



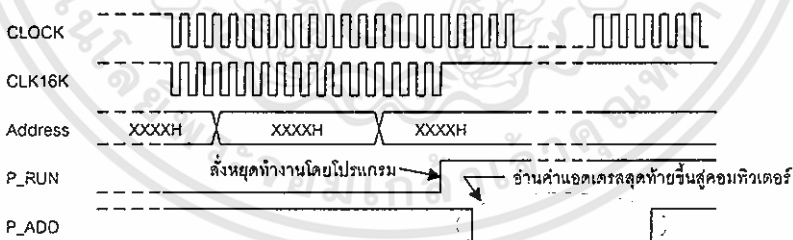
รูปที่ 3.9 Timing diagram ของการเขียนข้อมูลจากคอมพิวเตอร์ลงหน่วยความจำ

การเขียนข้อมูลจากคอมพิวเตอร์ลงหน่วยความจำทำได้โดยรีเซ็ตแอดเดรสด้วยสัญญาณ P_RESET จากนั้นก็วางข้อมูลไปที่ D0-D7 (พอร์ต A ของ 8255 ตัวที่ 2) แล้วจึงเขียนข้อมูลลงหน่วยความจำโดยใช้สัญญาณ P_WR และนับแอดเดรสขึ้น โดยใช้สัญญาณ P_CLK ทำการนับแอดเดรสขึ้น วางข้อมูลและเขียนข้อมูลสลับไปเรื่อยๆจนกระทั่งถึงแอดเดรสสุดท้าย ในช่วงของการเขียนข้อมูลลงหน่วยความจำนี้ สัญญาณควบคุมที่ไม่ได้แสดงไว้คือสัญญาณ P_RUN, P_ADD, P_BUF และ P_RD จะเป็น ลอจิก '1' ทั้งหมด



รูปที่ 3.10 Timing diagram ของการเล่นกลับ

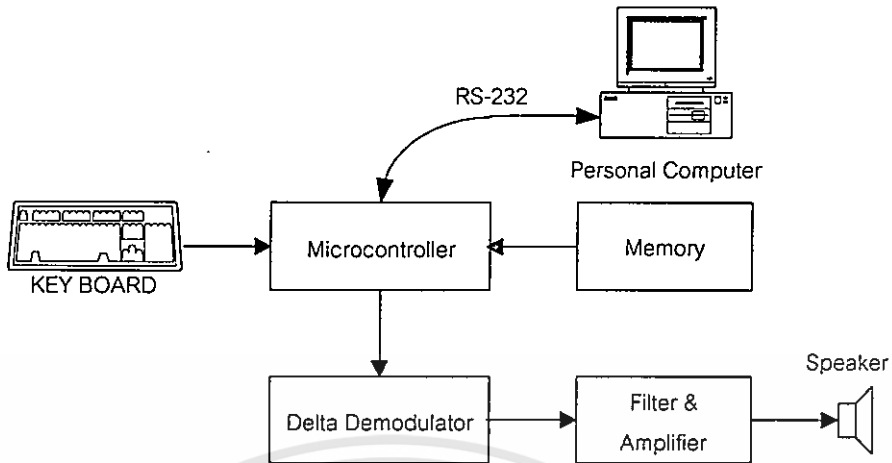
ในการสั่งงานการเล่นกลับจะเป็นการทำงาน 2 ขั้นตอนด้วยกันคือจะเขียนข้อมูลที่จะเล่นกลับลงในหน่วยความจำก่อนหลังจากนั้นจึงทำการเล่นกลับ เริ่มจากการกำหนดตั้งค่าแอดเดรส P_A0 - P_A15 ให้เป็นค่าที่ต้องการ แล้วจึงเริ่มการเล่นกลับโดยสัญญาณ P_RUN ระหว่างนี้ส่วนควบคุมจะทำงานแบบอัตโนมัติคือนำข้อมูลที่ได้จากหน่วยความจำขนาด 8 บิต มาเปลี่ยนเป็นข้อมูลอนุกรม 1 บิตส่งไปยังส่วนดีมอดูเลชัน เมื่อถึงแอดเดรสสุดท้ายแล้ว คือสัญญาณแอดเดรสของหน่วยความจำมีค่าเท่ากับค่าที่ตั้งไว้ใน P_A0 - P_A15 สัญญาณ P_STOP จะกลายเป็นลอจิก '0' โดยอัตโนมัติ ซึ่ง โปรแกรมบนคอมพิวเตอร์จะตรวจสอบพบและสั่งหยุดการทำงานอีกครั้งหนึ่งด้วยสัญญาณ P_RUN ในช่วงของการเล่นกลับนี้สัญญาณควบคุมที่ไม่ได้แสดงไว้คือสัญญาณ P_CLK และ P_RD จะเป็นลอจิก '0' ส่วนสัญญาณ P_ADD, P_BUF และ P_WR จะเป็น ลอจิก '1'



รูปที่ 3.11 Timing diagram ของการสั่งหยุดการทำงาน

การหยุดการทำงานสามารถทำได้ทั้งในขณะที่ทำการบันทึกหรือทำการเล่นกลับ โดยการตั้งสัญญาณ P_RUN เป็น ลอจิก '1' ก็เป็นอันหยุดการทำงานทั้งหมด แต่ถ้าทำการหยุดในขณะที่ทำการบันทึกนั้นต้องทำการอ่านค่าแอดเดรสสุดท้ายก่อนที่จะหยุดทำงานขึ้นมาด้วยเพื่อที่จะได้ทราบว่าได้หยุดการทำงานที่แอดเดรสเท่าไรจะได้อ่านข้อมูลขึ้นมาจากหน่วยความจำถึงแอดเดรสสุดท้ายนั้นเท่านั้น การกระทำนี้ทำได้โดยตั้งสัญญาณ P_ADD เป็นลอจิก '0' ค่าของแอดเดรสที่หยุดนั้นก็ สามารถอ่านได้โดยผ่านพอร์ต B และ C ของ 8255 ตัวที่ 2 นั่นเอง

3.1.2 ฮาร์ดแวร์ของส่วนชุดฝึกพิมพ์

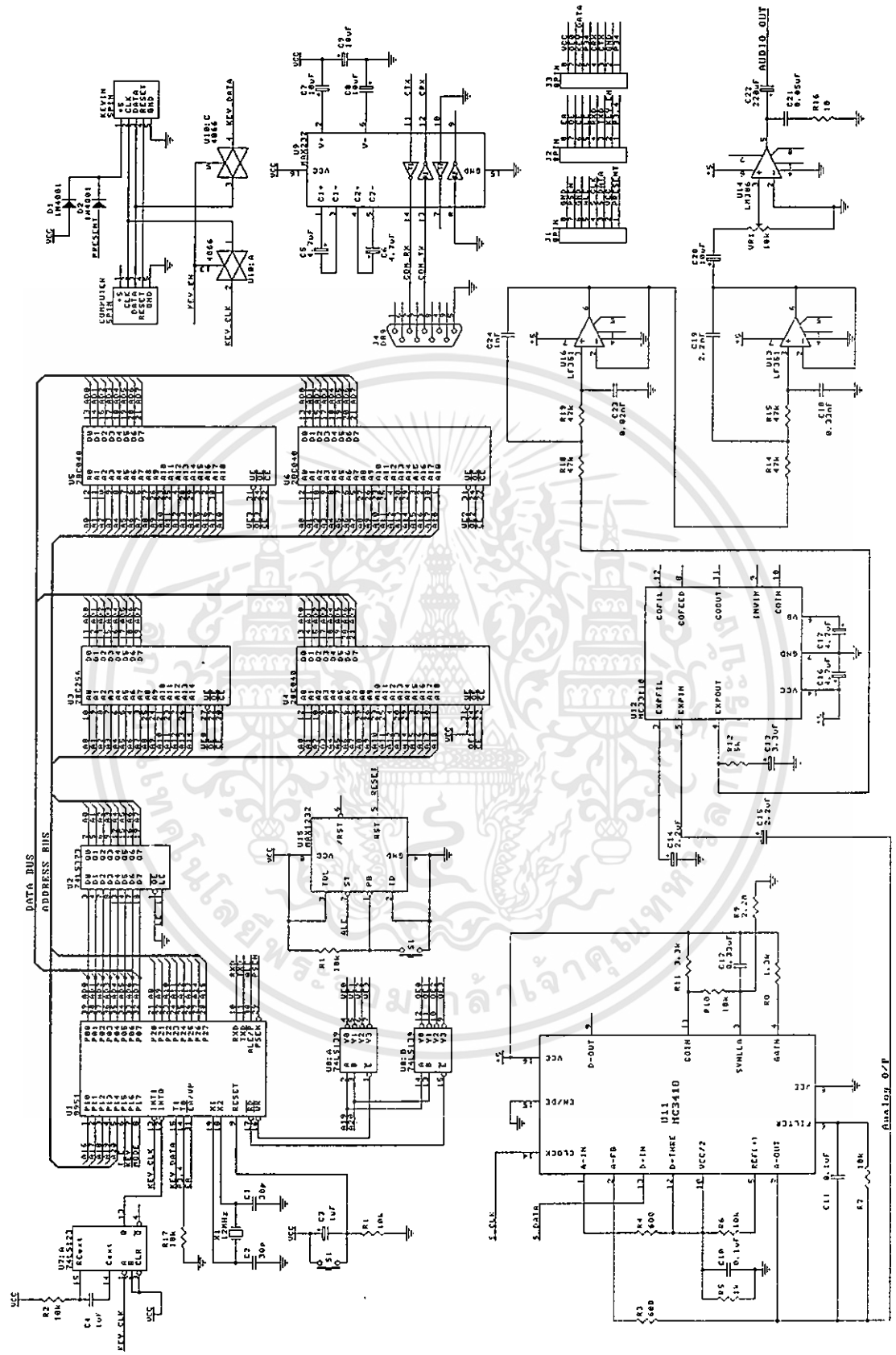


รูปที่ 3.12 โครงสร้างของชุดฝึกพิมพ์

ในส่วนของชุดฝึกพิมพ์จะประกอบด้วยส่วนของไมโครคอนโทรลเลอร์ที่ทำหน้าที่ควบคุมการทำงานทั้งหมด ในส่วนนี้จะใช้ไมโครคอนโทรลเลอร์ตระกูล MCS-51 รับสัญญาณจากคีย์บอร์ดมาทำการประมวลผลว่าเป็นคีย์ใด และมีส่วนของหน่วยความจำที่ใช้เก็บข้อมูลของเสียงที่ได้บันทึกไว้ก่อนแล้วเป็นข้อมูลดิจิทัลด้วยการดบันทึกเสียงข้างต้น ส่วนสุดท้ายคือส่วนดีมอดูเลชันเพื่อเปลี่ยนข้อมูลดิจิทัลกลับมาเป็นสัญญาณเสียงผ่านวงจรกรองและวงจรถยายเพื่อขับออกลำโพงต่อไป

การทำงานของชุดฝึกพิมพ์จะมีสองโหมดการทำงานด้วยกันคือ โหมดการทำงานปกติและโหมดการฝึกพิมพ์ ในโหมดการทำงานปกติจะทำงานดังนี้คือเมื่อมีการกดคีย์ใดๆบนคีย์บอร์ดจะมีเสียงบอกผู้ใช้ว่าได้กดคีย์ใดเช่นผู้ใช้กดคีย์ตัวอักษร 'ก' ก็จะมีเสียงบอกผู้ใช้ว่า 'กอ-ไก' เป็นต้น การเปลี่ยนระหว่างคีย์ภาษาไทยและภาษาอังกฤษทำได้โดยกดสวิทช์เปลี่ยนภาษาบนตัวเครื่อง

ส่วนโหมดการทำงานที่สองคือโหมดการฝึกพิมพ์จะเป็นโหมดการทำงานที่ให้ผู้ใช้งานสามารถฝึกฝนทักษะการพิมพ์ได้ทั้งภาษาไทยและภาษาอังกฤษ โดยการพิมพ์คีย์ตามที่เครื่องบอก ซึ่งมีแบบฝึกหัดทั้งแบบบอกให้กดตามทีละคีย์และบอกเป็นคำให้พิมพ์ตามคำนั้นๆเช่นบอกคำว่า 'ดาว' ก็ให้พิมพ์คีย์ 'ด', 'า' และ 'ว' ตามลำดับ ซึ่งเมื่อจบการทำงานของแบบฝึกหัดแต่ละชุดจะมีการบอกผู้ใช้ด้วยว่าพิมพ์ได้ถูกต้องกี่เปอร์เซ็นต์และพิมพ์ด้วยความเร็วกี่คำต่อนาที โดยในส่วนของแบบฝึกหัดการพิมพ์นี้ผู้ใช้สามารถสร้างขึ้นด้วยตนเองได้โดยใช้โปรแกรมบนคอมพิวเตอร์ที่สร้างขึ้นมาดังจะได้กล่าวไว้ในส่วนของการออกแบบซอฟต์แวร์ต่อไป เมื่อสร้างแบบฝึกหัดเองได้แล้วก็สามารถโปรแกรมไปบนชุดฝึกพิมพ์ได้โดยผ่านทางพอร์ตอนุกรมของคอมพิวเตอร์ ซึ่งจะเป็นการโปรแกรมลงบน EEPROM บนชุดฝึกพิมพ์ต่อไป ซึ่งการที่ให้ผู้ใช้งานสามารถสร้างแบบฝึกหัดขึ้นใช้เองได้นั้นจะเป็นการทำให้ในการใช้งานจริงมีความยืดหยุ่นในการใช้งานมากขึ้น ผู้ใช้สามารถออกแบบแบบฝึกหัดให้เหมาะสมกับผู้ฝึกพิมพ์และยุคสมัยได้โดยง่าย



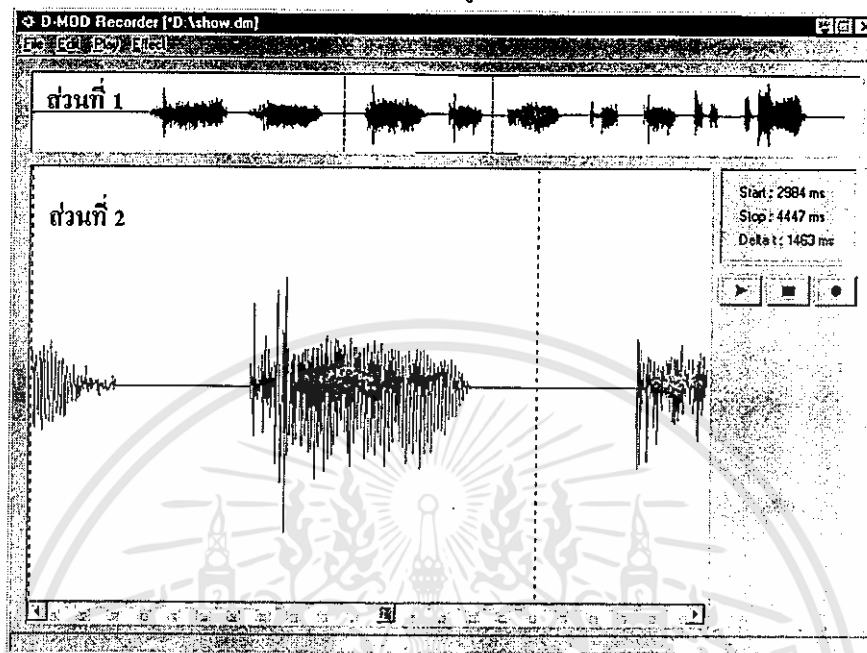
รูปที่ 3.13 วงจรรวมของชุดฝึกพิมพ์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3.2 การออกแบบทางซอฟต์แวร์

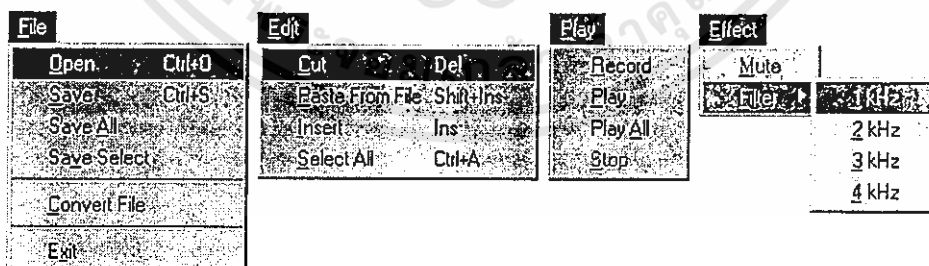
3.2.1 ซอฟต์แวร์ของส่วนการบันทึกเสียง

ซอฟต์แวร์ของส่วนบันทึกเสียงมีลักษณะดังรูปที่ 3.14



รูปที่ 3.14 หน้าจอของโปรแกรมบันทึกเสียง

จากรูปที่ 3.14 จะเห็นว่าหน้าจอจะประกอบด้วย 2 หน้าต่างหลักๆคือส่วนที่ 1 จะเป็นการแสดงส่วนของเสียงทั้งหมดที่ได้ทำการบันทึกมีความยาวสูงสุด 16 วินาที และส่วนที่ 2 จะแสดงส่วนหนึ่งของเสียงที่ได้เลือกไว้ซึ่งหน้าตาสองส่วนที่ 2 นี้จะมีความยาวเท่ากับ 1 วินาที ในส่วนของเมนูที่ใช้งานต่างๆมีดังรูปที่ 3.15

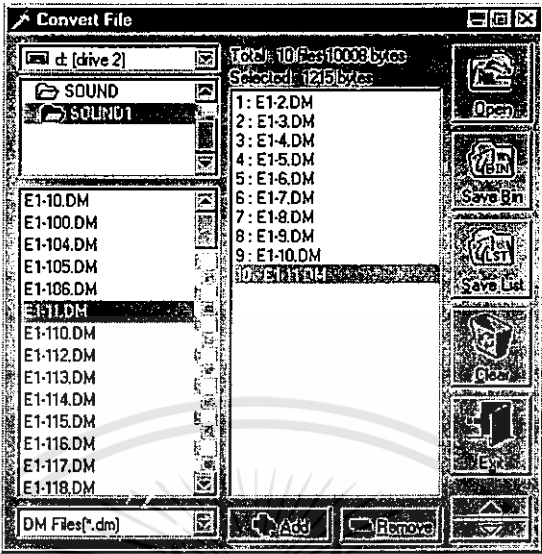


รูปที่ 3.15 เมนูต่างๆของโปรแกรมบันทึกเสียง

การใช้งานเมนูต่างๆจะกล่าวถึงโดยละเอียดในหัวข้อ 3.3 ต่อไป ซึ่งเมนูการใช้งานต่างๆโดยส่วนใหญ่จะมีความเหมือนกันกับโปรแกรมบันทึกเสียงต่างๆไปอยู่แล้ว จะมีเพียงเมนู 2 เมนูที่ต่างไปจากโปรแกรมทั่วไปคือ เมนู File – Convert File และเมนู Effect – Filter ซึ่งจะมีการทำงานดังนี้

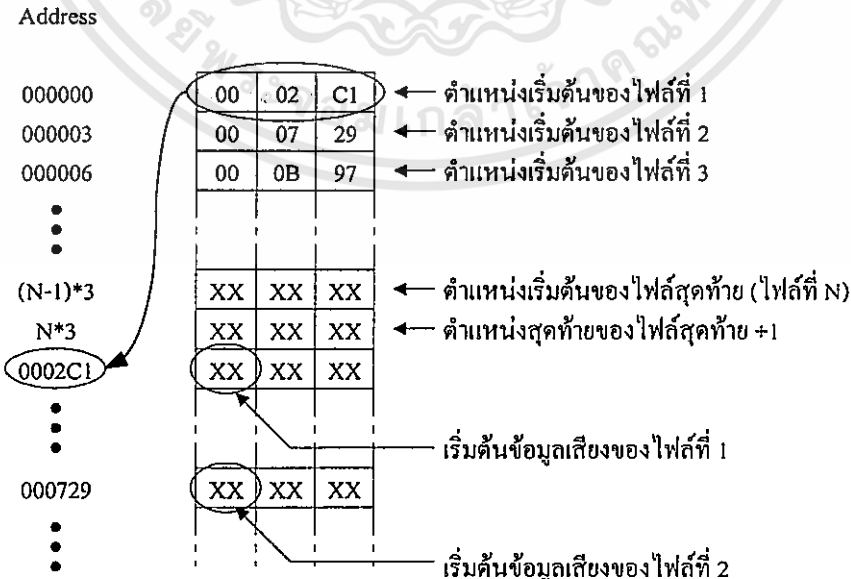
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

เมนู File – Convert File จะทำหน้าที่รวมไฟล์ที่ได้บันทึกไว้มารวมกันเป็นไฟล์เพียงไฟล์เดียวโดยเมื่อเข้าเมนูนี้หน้าจอของโปรแกรมจะเปลี่ยนไปดังรูปที่ 3.16



รูปที่ 3.16 หน้าจอของโปรแกรมเมื่อเข้าสู่เมนู File – Convert File

การบันทึกเสียงโดยโปรแกรมนี้อาจบันทึกไฟล์เป็นนามสกุล DM ซึ่งจากรูปที่ 3.16 ในหน้าต่างทางด้านซ้ายมือจะเห็นว่า มีไฟล์ที่ได้บันทึกไว้แล้วเป็นจำนวนหนึ่ง เราสามารถทำการเลือกไฟล์โดยคลิกที่ไฟล์และกดปุ่ม Add ไฟล์ที่เลือกก็จะปรากฏที่หน้าต่างทางขวามือ เมื่อเลือกไฟล์ได้ครบตามต้องการแล้วก็ทำการกดปุ่ม Save List จะเป็นการบันทึกไฟล์ที่ทำหน้าที่บอกว่าเราได้ทำการเลือกไฟล์ใดไว้บ้าง(ซึ่งเราสามารถเปิดมาดูภายหลังได้โดยกดปุ่ม Open) หลังจากทีกดปุ่ม Save List แล้วก็ให้กดปุ่ม Save Bin จะเป็นการนำไฟล์ที่ได้เลือกไว้นั้นนำมาเรียงต่อกันเป็นไฟล์ไบนารีไฟล์เดียว โดยจะแทรกข้อมูลที่หัว(Header)ของไฟล์นั้นไว้เป็นลักษณะดังรูปที่ 3.17



รูปที่ 3.17 ลักษณะของหัวของไฟล์ไบนารี

จะเห็นว่าในหัวของไฟล์ไบนารีที่สร้างขึ้นจะทำการบอกตำแหน่งของไฟล์แต่ละไฟล์ที่ทำการบันทึกว่าอยู่ที่ตำแหน่งใดของไฟล์ไบนารีนี้ โดยการอ้างถึงแอดเดรสนี้จะใช้ข้อมูลทั้งหมด 3 ไบต์ดังนั้นจะสามารถอ้างแอดเดรสได้ถึง 16.7 ล้านแอดเดรส ทั้งนี้เพื่อเป็นการสะดวกเมื่อจะนำไฟล์นี้ไปใช้งานต่อไปก็อาจจะทราบได้ว่าไฟล์ใดอยู่ที่ตำแหน่งใดบ้าง นอกจากนี้ที่จะบอกแอดเดรสไว้ที่หัวไฟล์แล้วโปรแกรมยังจะสร้างไฟล์รายงานที่บอกตำแหน่งของไฟล์ต่างๆไว้อีกทีหนึ่งด้วย ดังตัวอย่างในรูปที่ 3.18

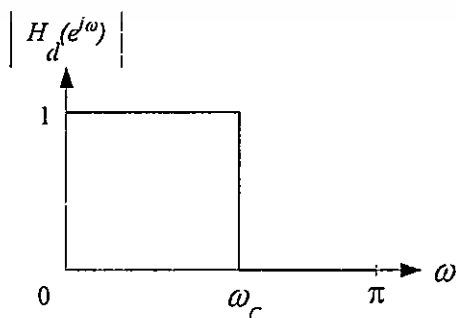
1	D:\SOUND\SOUND1\E1-2.DM	0002C1 - 000728
2	D:\SOUND\SOUND1\E1-3.DM	000729 - 000B96
3	D:\SOUND\SOUND1\E1-4.DM	000B97 - 001020

รูปที่ 3.18 ตัวอย่างบางส่วนของไฟล์รายงาน

ส่วนอีกเมนูหนึ่งคือ Effect - Filter ใช้สำหรับกรองสัญญาณที่ได้บันทึกไว้แล้วนั้น โดยกระบวนการทางดิจิทัล ซึ่งก็คือใช้วงจรกรองความถี่ต่ำผ่านแบบดิจิทัลที่มีความถี่ตัดต่าง ๆ นั้นเอง สำหรับฟังก์ชันถ่ายโอนของวงจรกรองความถี่ต่ำผ่านในอุดมคติแบบดิจิทัลคือ

$$H_d(e^{j\omega}) = \begin{cases} 1 \cdot e^{-j\theta\omega} & ; |\omega| \leq \omega_c \\ 0 & ; \omega_c < |\omega| \leq \pi \end{cases} \quad (3.5)$$

จากสมการที่ (3.5) ค่า θ คือค่าคงที่ใดๆและ ω_c คือความถี่ตัดที่ Normalized แล้ว (Normalized ด้วยความถี่ที่ใช้ในการสุ่ม ω_s) ผลตอบสนองของฟังก์ชันถ่ายโอนนี้จะได้ผลตอบสนองเฟสที่เป็นเชิงเส้นซึ่งจะทำให้สัญญาณที่ขาออกมีการหน่วงเวลาที่คงที่ตลอดทุกความถี่ซึ่งก็จะทำให้ไม่เกิดความเพี้ยนของสัญญาณที่เกิดจากเฟส โดยความผิดเพี้ยนของเฟสนี้จะมีผลในงานหลายๆด้านเช่นการสื่อสารข้อมูลและเสียงพูดหรือเสียงดนตรีต่างๆ ผลตอบสนองขนาดของสมการที่ (3.5) แสดงดังรูปที่ 3.19



รูปที่ 3.19 ผลตอบสนองความถี่ของวงจรกรองความถี่ต่ำผ่านแบบดิจิทัลในอุดมคติ

เราสามารถหาผลตอบสนองของสัญญาณอิมพัลส์จากสมการที่ (3.5) โดยการแปลงกลับแบบฟูเรียร์ จะได้ผลตอบสนองของสัญญาณอิมพัลส์ของวงจรกรองความถี่ต่ำผ่าน ในอุดมคติดังสมการที่ (3.6)

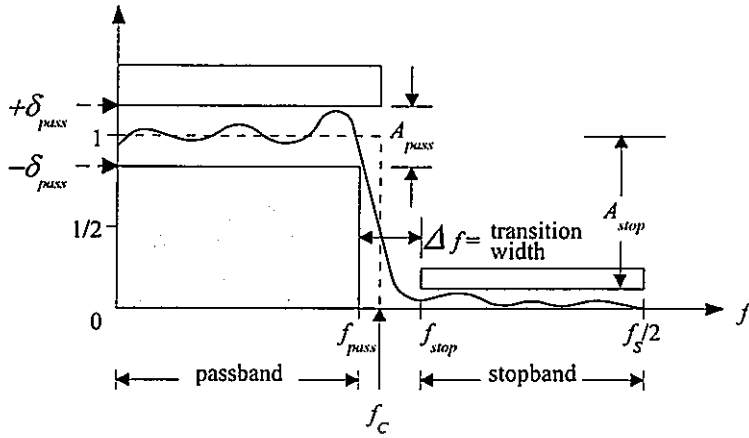
$$\begin{aligned}
 h_d(n) &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} H_d(e^{j\omega}) \cdot e^{j\omega n} d\omega \\
 &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\omega_c}^{\omega_c} (1) \cdot e^{j\omega n} d\omega \\
 &= \left[\frac{e^{j\omega n}}{2\pi j n} \right]_{-\omega_c}^{\omega_c} = \frac{e^{j\omega_c n} - e^{-j\omega_c n}}{2\pi j n} \\
 h_d(n) &= \frac{\sin(\omega_c n)}{\pi n} \quad \text{เมื่อ } -\infty \leq n \leq +\infty \quad (3.6)
 \end{aligned}$$

จะได้ผลตอบสนองของสัญญาณอิมพัลส์แบบ 2 ด้าน คือ n มีค่าตั้งแต่ $-\infty$ ถึง $+\infty$ ซึ่งใช้จริงไม่ได้ในทางปฏิบัติ แต่สามารถแก้ไขได้โดยใช้วิธีวินโดว์(window) ได้ตามขั้นตอนดังนี้

กำหนดค่าคุณสมบัติของวงจรกรองตามที่ต้องการได้แก่ค่า δ_{pass} ค่า A_{stop} และค่า Δf เป็นต้น (ความหมายของค่าต่างๆให้ดูรูปที่ 3.20 ประกอบ) จากนั้นเลือกชนิดของวินโดว์ตามตารางที่ 3.3 เพื่อให้สอดคล้องกับค่าต่างๆที่ต้องการ รวมทั้งคำนวณหาค่าอันดับของวงจรกรอง(M)ที่จะใช้เมื่อเลือกได้แล้วก็ทำการคำนวณหาค่าวินโดว์ ($w(n)$) จากตารางจะได้ค่า $w(n)$ ที่ n ตั้งแต่ 0 ถึง $M-1$

ตารางที่ 3.3 แสดงวินโดว์ชนิดต่างๆและคุณสมบัติที่สำคัญ

Window	δ_{pass}	A_{stop} (dB)	Δf (normalized)	$w(n); n=0,1,\dots,M-1$
Rectangular	8.9%	21	$2/M$	1
Hanning	0.63%	44	$4/M$	$0.5 - 0.5 \cos\left(\frac{2\pi n}{M-1}\right)$
Hamming	0.22%	53	$4/M$	$0.54 - 0.46 \cos\left(\frac{2\pi n}{M-1}\right)$
Blackman	0.02%	74	$6/M$	$0.42 - 0.5 \cos\left(\frac{2\pi n}{M-1}\right) + 0.08 \cos\left(\frac{4\pi n}{M-1}\right)$



รูปที่ 3.20 แสดงค่าต่างๆในการกำหนดคุณสมบัติของวงจรกรอง

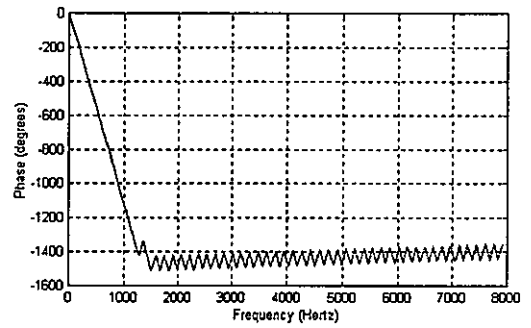
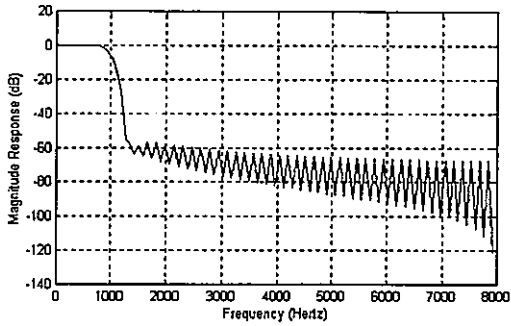
จากนั้นทำการหาผลตอบสนองสัญญาณอิมพัลส์โดยการคูณวินโดว์เข้ากับผลตอบสนองสัญญาณอิมพัลส์ในอุดมคติที่มีการเลื่อนล่าหลังไปเท่ากับ α โดยที่ $\alpha = (M-1)/2$ แบบจุดต่อจุดตั้งสมการที่ (3.7)

$$h(n) = h_d(n - \alpha) \cdot w(n) \quad \text{เมื่อ } n = 1, 2, \dots, M-1 \quad (3.7)$$

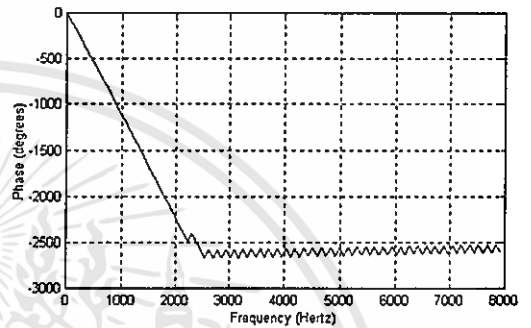
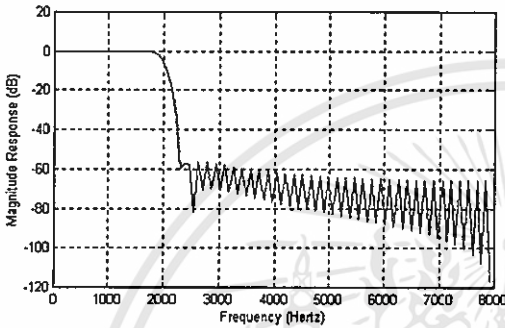
จะได้ผลตอบสนองสัญญาณอิมพัลส์ของวงจรกรองความถี่ต่ำผ่านที่มีคุณสมบัติตามที่ต้องการ เมื่อนำไปใช้ก็จะนำผลตอบสนองสัญญาณอิมพัลส์นี้ไปทำการคอนโวลูชันกับสัญญาณที่ต้องการตั้งสมการที่ (3.8)

$$y(n) = h(n) * x(n) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} h(k) \cdot x(n-k) \quad (3.8)$$

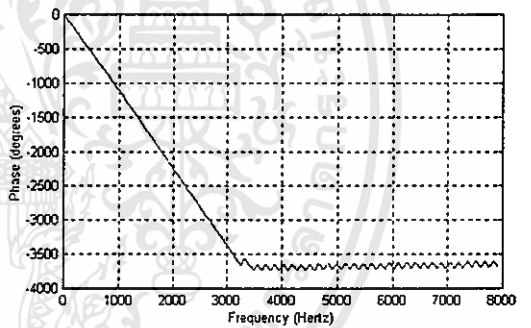
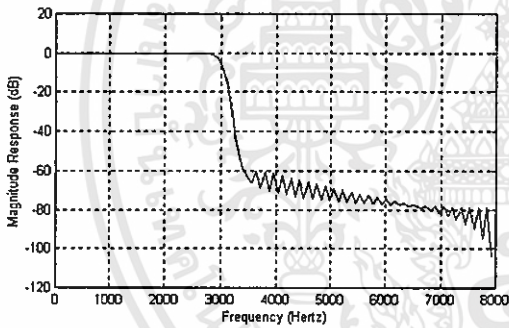
ในวิทยานิพนธ์นี้ได้ทำการเลือกวินโดว์แบบ Hamming โดยกำหนด $M = 101$ ซึ่งจะได้ค่า $\delta_{pass} = 0.22\%$, $A_{stop} = 53\text{dB}$ และ $\Delta f = \frac{4}{M} = 0.04$ และนำไปคำนวณหาค่าวินโดว์และผลตอบสนองสัญญาณอิมพัลส์ นำผลตอบสนองสัญญาณอิมพัลส์ที่ได้ ออกแบบไว้ไปวาดกราฟของผลตอบสนองความถี่โดยโปรแกรม MATLAB จะได้ดังรูปที่ 3.21 ซึ่งเป็นการออกแบบวงจรกรองความถี่ต่ำผ่านที่มีความถี่ตัดเท่ากับ 1kHz, 2kHz, 3kHz และ 4kHz ตามลำดับ เพื่อเป็นการทดสอบการทำงานของวงจรกรองแบบดิจิทัลที่ความถี่ต่างๆ



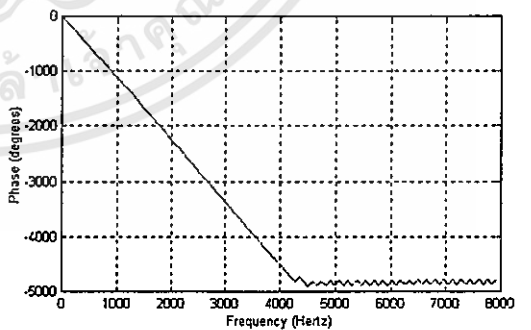
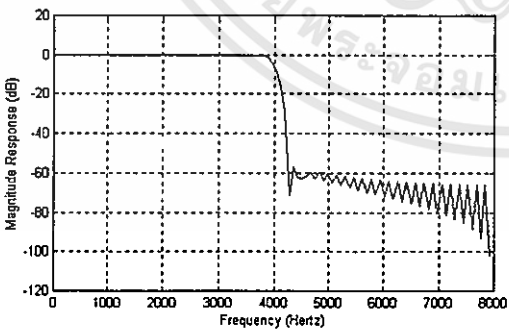
(ก) ความถี่ตัดเท่ากับ 1 kHz



(ข) ความถี่ตัดเท่ากับ 2 kHz



(ค) ความถี่ตัดเท่ากับ 3 kHz



(ง) ความถี่ตัดเท่ากับ 4 kHz

รูปที่ 3.21 ผลตอบสนองความถี่ของวงจรกรองแบบคิวิตอลที่ใช้งานจริง

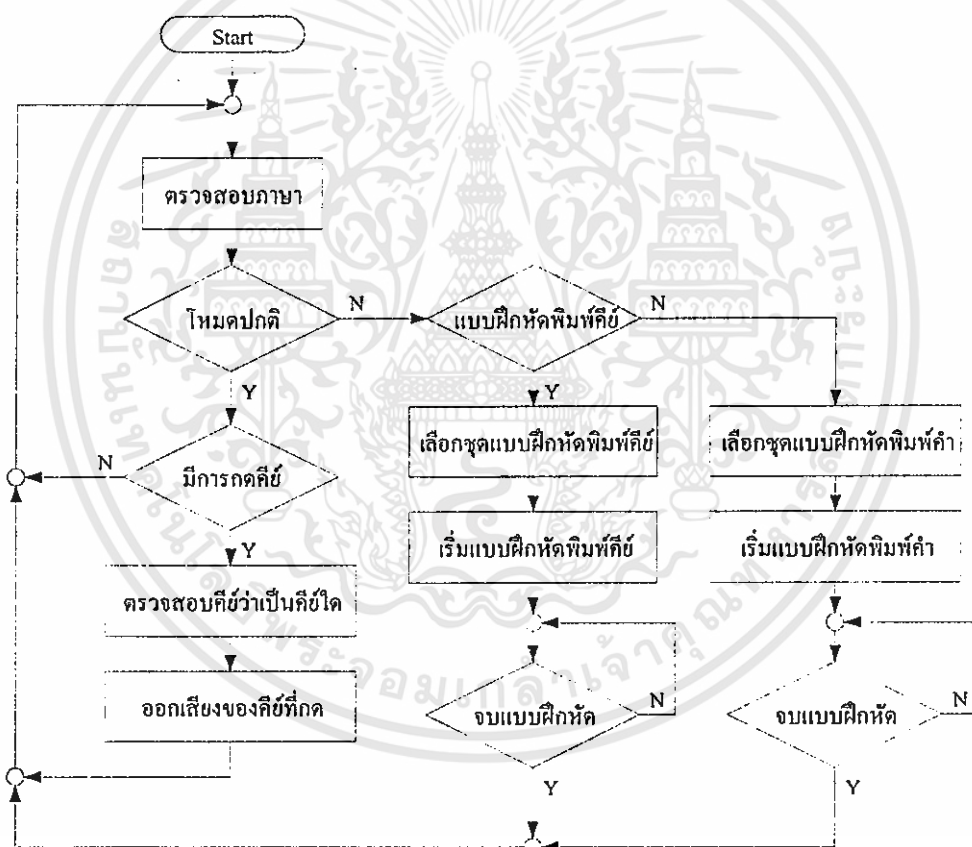
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3.2.2 ซอฟต์แวร์ของส่วนชุดฝึกพิมพ์

ในส่วนซอฟต์แวร์ของชุดฝึกพิมพ์จะแบ่งการทำงานเป็น 3 โหมดการทำงานใหญ่ดังนี้คือ

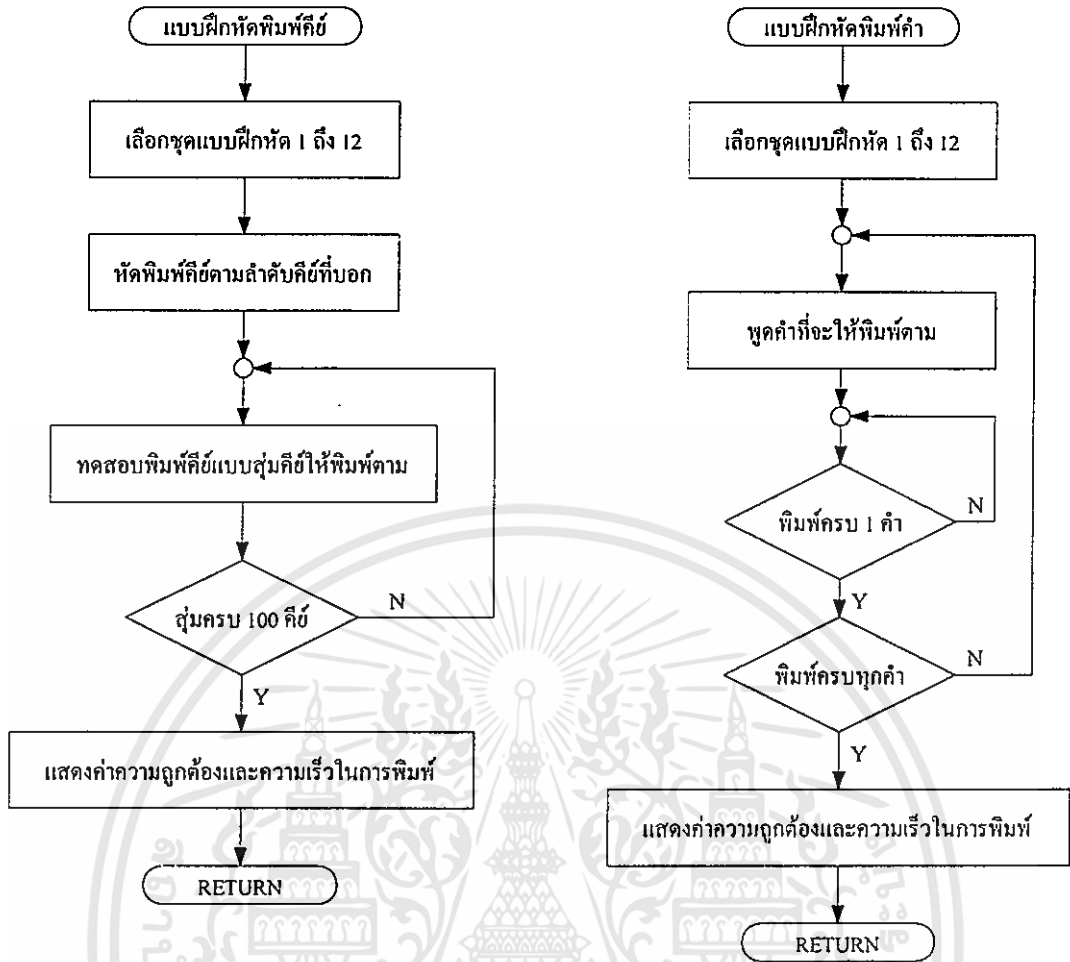
- โหมดปกติ เป็นโหมดที่ผู้ใช้กดคีย์ใดๆก็จะมีเสียงบอกผู้ใช้ว่าได้กดคีย์ใด
- โหมดแบบฝึกหัดพิมพ์คีย์ เป็นโหมดที่ใช้ทดสอบความสามารถในการพิมพ์โดยที่จะมีเสียงบอกคีย์และให้ผู้ใช้กดคีย์ตามเสียงที่ได้ยินนั้น เมื่อจบแบบฝึกหัดก็จะมีเสียงบอกความถูกต้องและความเร็วในการพิมพ์ด้วย
- โหมดแบบฝึกหัดพิมพ์คำ เป็นโหมดที่ใช้ทดสอบความสามารถในการพิมพ์เช่นเดียวกันแต่จะให้พิมพ์เป็นคำโดยจะมีเสียงบอกคำออกมาและให้ผู้ใช้กดคีย์เพื่อสะกดเป็นคำนั้น เมื่อจบแบบฝึกหัดก็จะมีเสียงบอกความถูกต้องและความเร็วในการพิมพ์เช่นกัน

การทำงาน โดยรวมของซอฟต์แวร์ทั้งหมดสามารถเขียนเป็นแผนผังได้ดังรูปที่ 3.22



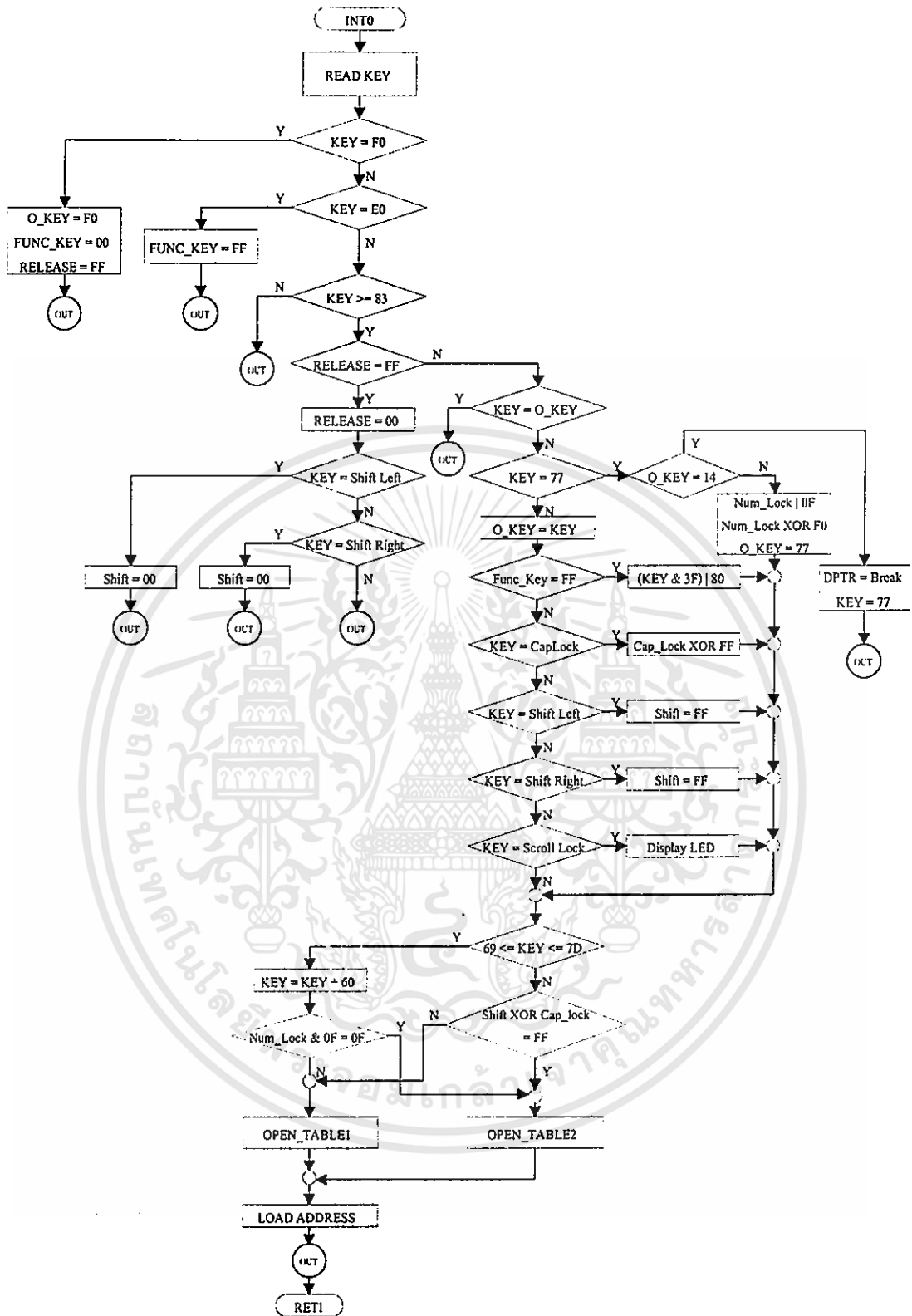
รูปที่ 3.22 แผนผังการทำงานของซอฟต์แวร์ส่วนชุดฝึกพิมพ์

เมื่อเริ่มการทำงานจะทำการตรวจสอบก่อนว่าเป็นภาษาไทยหรือภาษาอังกฤษ หลังจากนั้นจะตรวจสอบว่าเป็น โหมดปกติหรือไม่ ถ้าใช่จะตรวจสอบว่าถ้ามีการกดคีย์ก็จะทำการพูดคีย์นั้นออกมา แต่ถ้าเป็นโหมดแบบฝึกหัดก็จะให้เลือกรุ่นของแบบฝึกหัดก่อนซึ่งมีทั้งหมด 12 ชุด โดยการกดคีย์ F1 – F12 เมื่อจบแบบฝึกหัดก็จะกลับไปยังจุดเริ่มต้นอีกครั้ง



รูปที่ 3.23 แผนผังการทำงานของแบบฝึกหัดพิมพ์ค่าและแบบฝึกหัดพิมพ์คีย์

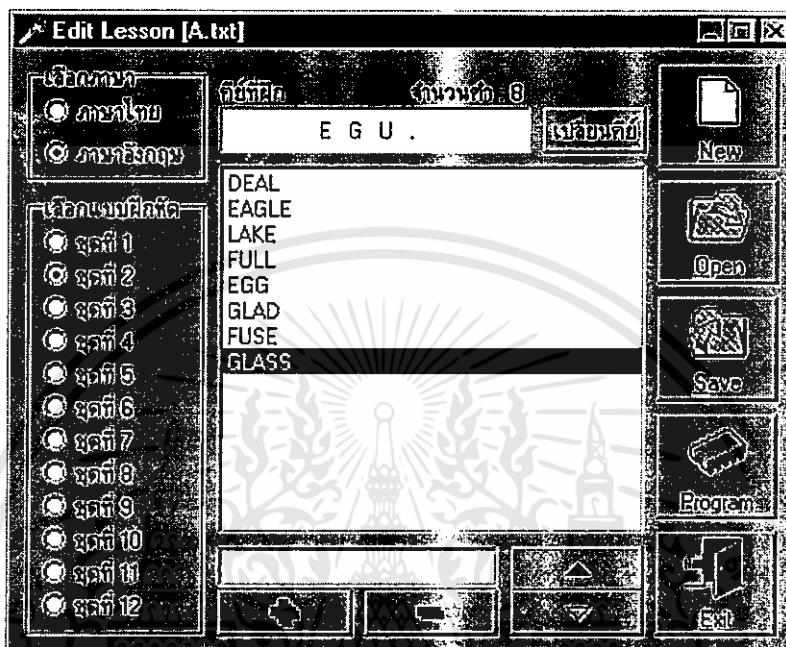
ในส่วนของการตรวจสอบคีย์เมื่อมีการกดคีย์ใดๆแล้วจะมีการอินเทอร์รัปต์เข้าทาง INTO ของไมโครคอนโทรลเลอร์ ขั้นแรกจะทำการตรวจสอบก่อนว่าจะเป็นคีย์ที่นำหน้าด้วย E0 หรือ F0 หรือไม่ ถ้านำด้วย F0 หมายถึงมีการปล่อยคีย์ก็จะไม่นำคีย์ต่อไปมาคิด หรือถ้านำด้วย E0 หมายถึงเป็นคีย์ที่แสดงด้วยตัวเลขจำนวน 2 ไบต์ก็จะทำการตรวจสอบค่าไบต์ต่อไปอีกครั้ง หลังจากนั้นก็เป็นการตรวจสอบคีย์พิเศษต่างๆก่อนเช่นเป็นการกดคีย์ Shift ค้างไว้หรือไม่ คีย์ Caps Lock หรือ Num Lock ได้ถูกกดอยู่หรือไม่ เพราะคีย์ Shift และคีย์ Caps Lock จะมีผลต่อการกดคีย์อักษร และคีย์ Num Lock มีผลต่อการกดคีย์ตัวเลขต่างๆ เมื่อตรวจสอบสถานะของคีย์พิเศษต่างๆได้แล้วก็จะทราบได้ว่าคีย์ที่ได้กดนั้นเป็นคีย์ใดก็ทำการเปิดตารางเพื่อนำค่าแอดเดรสของสัญญาณเสียงที่ต้องการพูดออกมา ซึ่งแผนผังการทำงานของกรตรวจสอบคีย์นี้แสดงได้ดังรูปที่ 3.24



รูปที่ 3.24 แผนผังการทำงานของ การตรวจสอบคีย์

3.2.3 ซอฟต์แวร์ของส่วนแก้ไขแบบฝึกหัด

ในส่วนของการแก้ไขแบบฝึกหัดสามารถทำได้โดยซอฟต์แวร์บนคอมพิวเตอร์และดาวน์โหลดข้อมูลของแบบฝึกหัดผ่านทางพอร์ดอนุกรมไปบนชุดฝึกพิมพ์ โดยลักษณะของโปรแกรมแก้ไขแบบฝึกหัดเป็นดังรูปที่ 3.25



รูปที่ 3.25 หน้าจอของ โปรแกรมแก้ไขแบบฝึกหัด

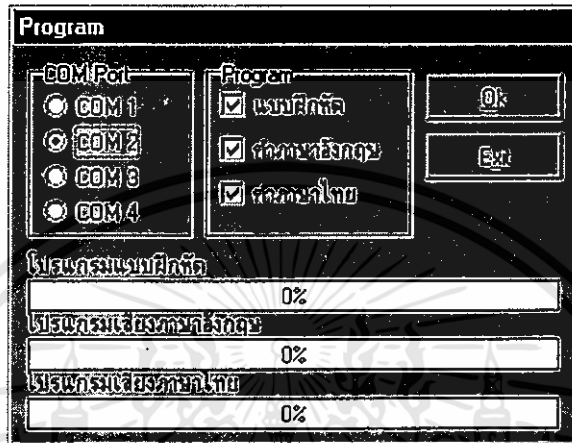
แบบฝึกหัดทั้งหมดจะมีทั้งสิ้นอย่างละ 12 ชุด แบ่งเป็นแบบฝึกหัดภาษาไทยและภาษาอังกฤษ แบบฝึกหัดพิมพ์คำและพิมพ์คีย์ ในส่วนของแบบฝึกหัดพิมพ์คีย์สามารถเปลี่ยนคีย์ที่จะฝึกได้โดยการกดที่ปุ่ม “เปลี่ยนคีย์” จะได้นหน้าต่างดังรูปที่ 3.26



รูปที่ 3.26 หน้าต่างของการเปลี่ยนคีย์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

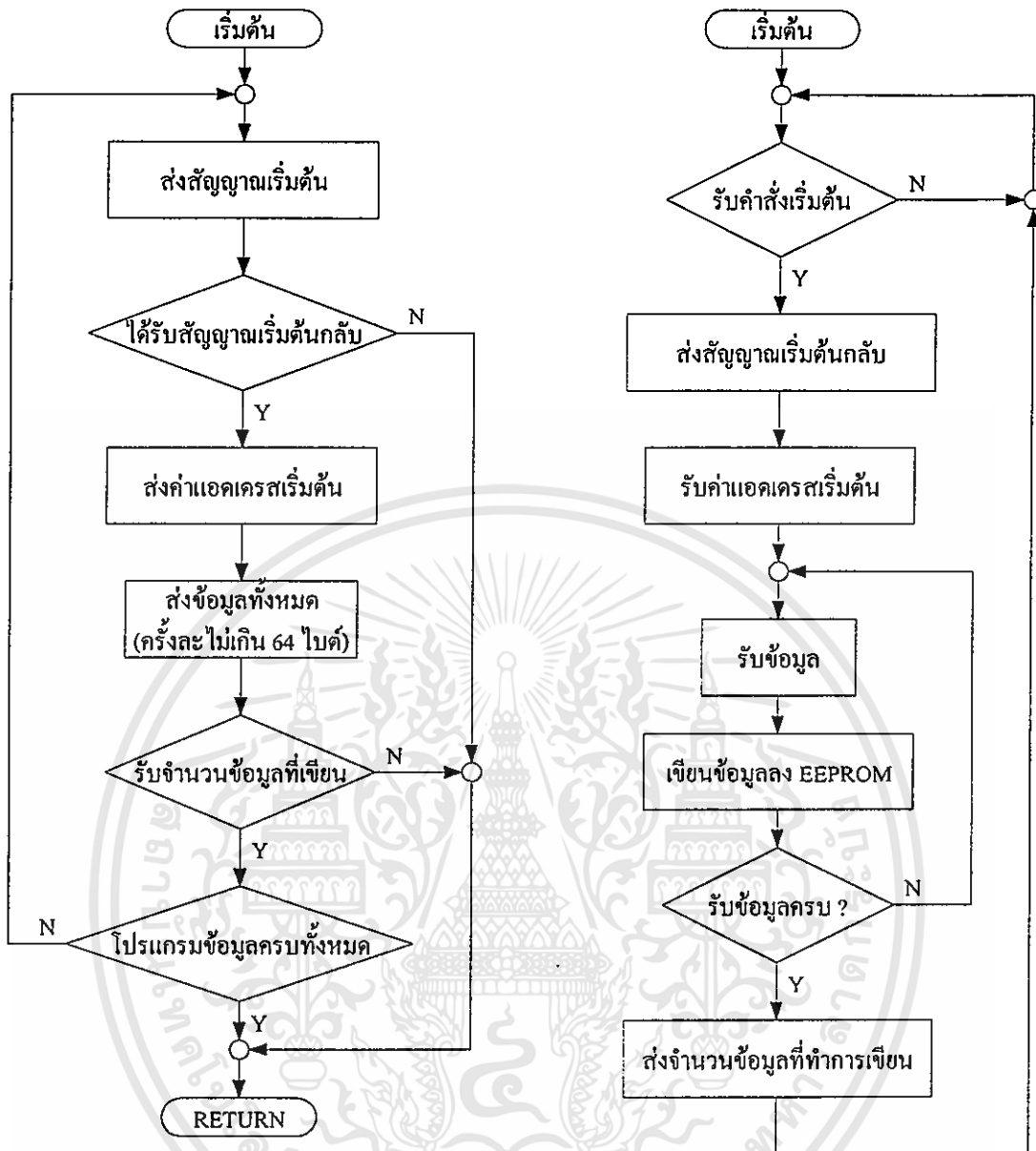
จากรูปที่ 3.26 เราสามารถเปลี่ยนคีย์ที่จะฝึกในแต่ละชุดของแบบฝึกหัดพิมพ์คีย์ได้โดยการกดที่คีย์ที่ต้องการเท่านั้นเอง ส่วนในส่วนของแบบฝึกหัดพิมพ์คำสามารถเปลี่ยนได้จากในหน้าต่างรูปที่ 3.25 โดยการเติมคำที่ต้องการลงในช่องว่างและกดปุ่ม “+” เป็นการเติมคำ หรือเลือกที่คำและกดปุ่ม “-” เป็นการลบคำที่ไม่ต้องการออก เมื่อแก้ไขได้แบบฝึกหัดตามที่ต้องการแล้วก็กดปุ่ม “Program” เพื่อ โปรแกรมลงไปยังชุดฝึกพิมพ์ต่อไป โดยหน้าจอของการโปรแกรมเป็นดังรูปที่ 3.27



รูปที่ 3.27 หน้าจอของการโปรแกรมลงชุดฝึกพิมพ์

การโปรแกรมจะเป็นการ โปรแกรมผ่านทางพอร์ตอนุกรมโดยเลือกพอร์ตได้ตามต้องการ โดยที่สิ่งที่จะ โปรแกรมลงชุดฝึกพิมพ์มีทั้งสิ้น 3 อย่างด้วยกันคือ แบบฝึกหัด และเสียงของคำที่เป็นภาษาไทยและภาษาอังกฤษ ซึ่งสามารถเลือกได้ว่าจะ โปรแกรมสิ่งใดลงไปยังชุดฝึกพิมพ์บ้าง

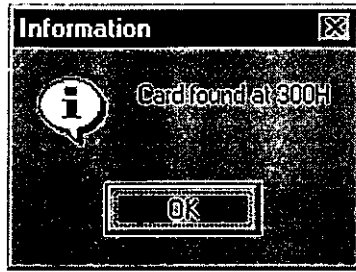
ขั้นตอนการส่งข้อมูลจากคอมพิวเตอร์ไปยังชุดฝึกพิมพ์และการรับข้อมูลของชุดฝึกพิมพ์เพื่อโปรแกรมลงสู่ EEPROM ภายในชุดฝึกพิมพ์แสดงดังแผนภูมิสายงานรูปที่ 3.28 (ก) และ (ข) ตามลำดับ โดยเมื่อเริ่มส่ง โปรแกรมแบบฝึกหัดและ/หรือเสียงลงบนชุดฝึกพิมพ์ ซอฟต์แวร์บนคอมพิวเตอร์จะทำการส่งสัญญาณเริ่มต้นให้กับชุดฝึกพิมพ์และรอรับสัญญาณเริ่มต้นที่ส่งไปนั้น กลับจากชุดฝึกพิมพ์ จากนั้นซอฟต์แวร์ก็ทำการส่งแอดเดรสให้กับชุดฝึกพิมพ์ตามด้วยข้อมูลที่จะ โปรแกรมลงบนชุดฝึกพิมพ์ครั้งละไม่เกิน 64 ไบต์ เมื่อชุดฝึกพิมพ์โปรแกรมเสร็จแต่ละครั้งชุดฝึกพิมพ์ก็จะส่งจำนวนไบต์ที่เขียนลง EEPROM คืนกลับมา ซอฟต์แวร์ก็จะส่งข้อมูลชุดถัดไปเรื่อยๆ จนกระทั่งหมดข้อมูลที่จะเขียนลงสู่ EEPROM บนชุดฝึกพิมพ์ก็เป็นอันเสร็จขั้นตอนการ โปรแกรมแบบฝึกหัดลงสู่ชุดฝึกพิมพ์



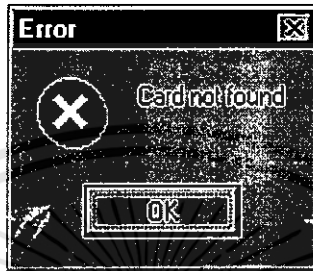
(ก) แผนภูมิสายงานส่วนซอฟต์แวร์บนคอมพิวเตอร์ (ข) แผนภูมิสายงานส่วนชุดฝึกพิมพ์
 รูปที่ 3.28 แผนภูมิสายงานของการโปรแกรมแบบฝึกหัดลงสู่ชุดฝึกพิมพ์

3.3 การใช้งานโปรแกรมบันทึกเสียง

เมื่อเริ่มเรียกการทำงานของ โปรแกรมบันทึกเสียง โปรแกรมจะทำการค้นหาการ์ดบันทึกเสียงว่าอยู่ที่ตำแหน่งแอดเดรสที่เท่าไร และจะแสดงออกมาที่หน้าจอดังรูปที่ 3.29 หรือถ้าไม่มีการ์ดอยู่โปรแกรมก็จะบอกออกมาว่าค้นหาการ์ดไม่พบดังรูปที่ 3.30

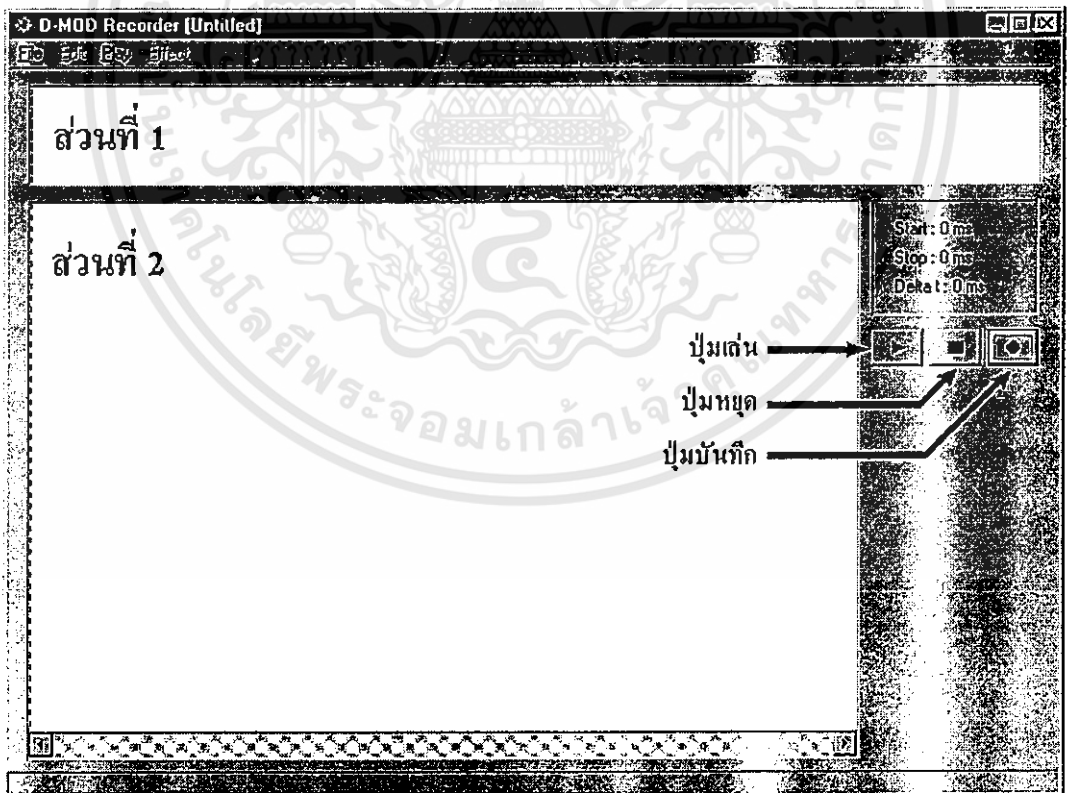


รูปที่ 3.29 หน้าต่างแสดงตำแหน่งของการ์ดที่โปรแกรมค้นพบ



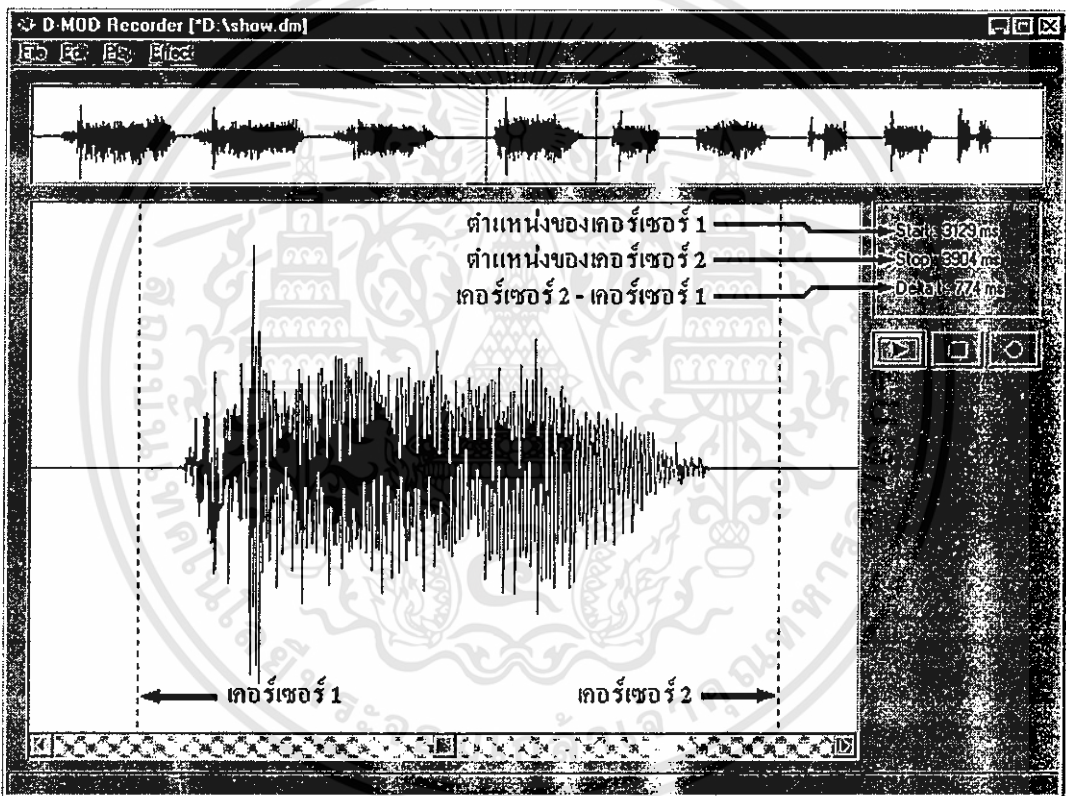
รูปที่ 3.30 หน้าต่างแสดงว่าโปรแกรมค้นหาการ์ดบันทึกเสียงไม่พบ

เมื่อเข้าสู่โปรแกรมแล้ว หน้าต่างหลักของโปรแกรมจะเป็นดังรูปที่ 3.31



รูปที่ 3.31 หน้าต่างหลักของโปรแกรมบันทึกเสียง

หน้าต่างของโปรแกรมจะมี 2 ส่วนด้วยกัน คือส่วนที่ 1 เป็นส่วนที่ใช้แสดงสัญญาณเสียงทั้งหมดที่ได้บันทึกไว้ซึ่งมีความยาวสูงสุดได้ 16 วินาที ในส่วนที่ 2 จะเป็นส่วนย่อยที่แสดงสัญญาณเสียงจากหน้าต่างในส่วนที่ 1 ซึ่งจะมีความยาว 1 วินาที ซึ่งในหน้าต่างส่วนที่ 2 นี้เราสามารถเลื่อนไปยังส่วนต่างๆของสัญญาณเสียงที่ต้องการดูได้โดยการเลื่อน scroll bar ได้หน้าต่างส่วนที่ 2 หรือสามารถคลิกไปยังหน้าต่างส่วนที่ 1 ไปยังส่วนที่ต้องการเลื่อนไปได้ทันที ซึ่งในรูปที่ 3.31 นี้เป็นการเริ่มต้นเข้าสู่โปรแกรมดังนั้นหน้าต่างทั้ง 2 ส่วนจะยังคงว่างเปล่าอยู่ เมื่อเรากดปุ่มบันทึก โปรแกรมจะทำการเริ่มต้นบันทึกเสียง จนกระทั่งครบ 16 วินาที โปรแกรมจะหยุดการทำงานอัตโนมัติ หรือจนกระทั่งกดปุ่มหยุด โปรแกรมก็จะทำการแสดงสัญญาณเสียงออกมาทางหน้าจอทั้ง 2 ส่วน ดังรูปที่ 3.32



รูปที่ 3.32 หน้าต่างของโปรแกรมบันทึกเสียงเมื่อได้บันทึกเสียงแล้ว

โปรแกรมนี้จะมีเคอร์เซอร์อยู่ 2 เส้นใช้สำหรับเลือกช่วงของสัญญาณคือเคอร์เซอร์ 1 และเคอร์เซอร์ 2 ซึ่งสามารถเลื่อนได้โดยการคลิกลงบนหน้าต่างส่วนที่ 2 โดยการคลิกซ้ายจะหมายถึงการเลื่อนเคอร์เซอร์ที่ 1 และการคลิกขวาจะหมายถึงการเลื่อนเคอร์เซอร์ที่ 2 ซึ่งเคอร์เซอร์ทั้งสองนี้จะแสดงอยู่ในหน้าต่างส่วนที่ 1 ด้วย โดยตำแหน่งของเคอร์เซอร์ทั้งสองนี้จะแสดงอยู่ทางด้านขวามือของหน้าต่างของโปรแกรมด้วย เคอร์เซอร์ทั้งสองนี้ใช้ทำหน้าที่เลือกช่วงข้อมูลของสัญญาณเสียงที่ได้บันทึกไว้ ซึ่งเราสามารถเล่นเสียงในช่วงที่ได้เลือกไว้โดยการกดปุ่มเล่น

สำหรับเมนูต่างๆในโปรแกรมมีการทำงานต่างๆดังนี้

เมนู File

- Open ใช้สำหรับเปิดไฟล์ที่ได้เคยบันทึกไว้
- Save ใช้บันทึกไฟล์ที่ได้เปิดไว้
- Save All ใช้บันทึกไฟล์ที่ได้เปิดไว้โดยบันทึกช่วงสัญญาณทั้งหมด
- Save Select ใช้บันทึกไฟล์ในช่วงสัญญาณที่เลือกไว้โดยเคอร์เซอร์ทั้งสอง
- Convert File ใช้สำหรับบันทึกไฟล์หลายๆไฟล์รวมกัน
- Exit ออกจากโปรแกรบบันทึกเสียง

เมื่อเข้าสู่เมนู Convert File หน้าต่างของโปรแกรมจะกลายเป็นดังรูปที่ 3.33



ปุ่มเลื่อนลำดับไฟล์ขึ้น - ลง

รูปที่ 3.33 หน้าต่างเมื่อเข้าสู่เมนู File – Convert File

หน้าต่างทางด้านซ้ายของรูปที่ 3.33 เป็นหน้าต่างที่ใช้สำหรับเลือกใคร่และใคร่ทอริที่มีไฟล์ที่ได้บันทึกไว้แล้ว สำหรับการเลือกไฟล์นั้นทำได้โดยการดับเบิลคลิกที่ไฟล์ที่ต้องการเลือก หรือคลิกที่ชื่อไฟล์แล้วกดปุ่ม Add ซึ่งไฟล์ที่ได้เลือกไว้จะไปปรากฏอยู่ที่หน้าต่างทางด้านขวา การเอาไฟล์ที่ได้เลือกไว้ออกไปนั้นทำได้โดยการดับเบิลคลิกที่ไฟล์ที่ต้องการเอาออก หรือคลิกที่ชื่อไฟล์ที่ต้องการเอาออกแล้วกดปุ่ม Remove ไฟล์ที่ได้เลือกไว้จะมีลำดับของแต่ละไฟล์บอกไว้ซึ่งเราสามารถเลื่อนลำดับของไฟล์ขึ้นหรือลงได้โดยการกดปุ่มลูกศรขึ้นหรือลง ในหน้าต่างการเลือกไฟล์นี้สามารถเลือกไฟล์ได้ไม่เกิน 256 ไฟล์ หรือไม่เกิน 1 เมกกะไบต์ โดยด้านบนของหน้าต่างจะ

แสดงจำนวนและขนาดของไฟล์ทั้งหมดที่เลือกไว้ด้วย สำหรับปุ่มต่างๆทางด้านขวามีการทำงานต่างๆดังนี้

- Open เปิดไฟล์ของรายชื่อไฟล์ที่บันทึกไว้
- Save Bin บันทึกไฟล์ที่เลือกไว้ทั้งหมดเป็นไฟล์ไบนารีไฟล์เดียว
- Save List บันทึกรายชื่อไฟล์ที่เลือกไว้
- Clear ลบรายชื่อไฟล์ทั้งหมดที่เลือกไว้
- Exit ออกจากเมนู Convert File

เมนู Edit

- Cut ตัดข้อมูลเสียงส่วนที่เลือกไว้ออก
- Paste From File ต่อข้อมูลเสียงจากไฟล์ที่เลือกไปที่ท้ายไฟล์ที่เปิดอยู่
- Insert แทรกข้อมูลเสียงจากไฟล์ที่เลือกไปที่ตำแหน่งของเคอร์เซอร์ 1
- Select All เลื่อนเคอร์เซอร์ 1 และ 2 ไปที่ตำแหน่งเริ่มต้นและสุดท้ายของข้อมูลเสียงตามลำดับ

เมนู Play

- Record เริ่มบันทึกเสียง (หรือกดปุ่มบันทึก)
- Play เล่นเสียงในช่วงที่เลือกไว้ (หรือกดปุ่มเล่น)
- Play All เล่นเสียงในช่วงทั้งหมด
- Stop หยุดบันทึกหรือหยุดเล่นเสียง (หรือกดปุ่มหยุด)

เมนู Effect

- Mute ทำสัญญาณเงียบในช่วงที่เลือกไว้
- Filter การกรองสัญญาณที่ได้บันทึกไว้ทั้งหมดด้วยวิธีทางดิจิตอลทางซอฟต์แวร์โดยเป็นการกรองแบบความถี่ต่ำผ่านที่ความถี่ 1kHz, 2kHz, 3kHz และ 4kHz

3.4 การใช้งานชุดฝึกพิมพ์

ชุดฝึกพิมพ์มีโหมดการทำงานอยู่ 3 โหมดด้วยกันคือโหมดปกติ โหมดแบบฝึกหัดพิมพ์คีย์ และโหมดแบบฝึกหัดพิมพ์คำ โดยแต่ละโหมดมีการทำงานดังนี้

- โหมดปกติ เป็นโหมดที่เมื่อผู้ใช้พิมพ์คีย์ใดๆจะมีเสียงบอกตามคีย์ที่กดทั้งภาษาไทยและภาษาอังกฤษ
- โหมดแบบฝึกหัดพิมพ์คีย์ เป็นโหมดหัดพิมพ์แบบทีละคีย์ ก็จะมีเสียงพูดคีย์ต่างๆออกมาและให้พิมพ์ตามที่บอก เช่นชุดฝึกพิมพ์พูดคำว่า “กอ-ไก่อ” ก็ให้พิมพ์คีย์ “ก.ไก่อ” เป็นต้น เมื่อจบแบบฝึกหัดก็จะมีเสียงบอกความถูกต้องและความเร็วในการพิมพ์ด้วย
- โหมดแบบฝึกหัดพิมพ์คำ เป็นโหมดหัดพิมพ์แบบทีละหลายๆคีย์ ก็จะมีเสียงพูดคำต่างๆออกมาและให้พิมพ์ตามคำที่บอก เช่นชุดฝึกพิมพ์พูดคำว่า “ดาว” ก็ให้พิมพ์คีย์ “ด”, “า” และ “ว” ตามลำดับ เป็นต้น เมื่อจบแบบฝึกหัดก็จะมีเสียงบอกความถูกต้องและความเร็วในการพิมพ์ด้วยเช่นกัน



รูปที่ 3.34 หน้าปัดของชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอด

บนชุดฝึกพิมพ์จะมีสวิตช์อยู่ 2 สวิตช์ คือสวิตช์สำหรับเลือกภาษาไทยหรือภาษาอังกฤษ โดยภาษาที่เลือกนั้นจะใช้ในโหมดการทำงานทั้ง 3 ของชุดฝึกพิมพ์ และอีกหนึ่งสวิตช์สำหรับเลือกโหมดการทำงาน

ถ้าเลือกการทำงานไปยังโหมดแบบฝึกหัดพิมพ์คีย์จะเป็นการฝึกพิมพ์คีย์ตามภาษาที่ได้เลือกไว้ซึ่งแต่ละภาษายังมีแบบฝึกหัดย่อยๆอีกภาษาละ 12 ชุดแบบฝึกหัด ซึ่งชุดฝึกพิมพ์จะบอกให้กดคีย์ F1 ถึง F12 เพื่อเลือกชุดแบบฝึกหัดย่อยๆนั้น แบบฝึกหัดพิมพ์คีย์ที่ออกแบบไว้แต่ละชุดนั้นแสดงดังตารางที่ 3.4

ตารางที่ 3.4 แบบฝึกหัดพิมพ์คีย์

ชุดที่	คีย์ที่ใช้ฝึกภาษาไทย	คีย์ที่ใช้ฝึกภาษาอังกฤษ
1	พ ห ก ด - ำ ส ว	A S D F J K L ;
2	เ - ้ง	E G U .
3	พ ะ - ะ - ำ ร	R H O ,
4	อ - ิ ท - ำ แ ม	T C I M :
5	ไป น ไ ำ ผ ย	W V Y P
6	บ ล ฝ	Q N X /
7	ถ ภ ค ต - -	B ? Z -
8	จ ข ช - /	ไม่มี
9	โ ฒ - ำ - ำ ฐ - ฒ	ไม่มี
10	ฎ ฏ ษ ฌ ” ศ ๑	ไม่มี
11	ช ฌ ฒ - ฐ - ?	ไม่มี
12	ถ () พ ษ ญ ฎ ฐ	ไม่มี

แบบฝึกหัดชุดแรกของแต่ละภาษาจะเป็นคีย์พื้นฐานที่ใช้ในการฝึกพิมพ์คีย์โดยปกติคือเป็นคีย์ที่ใช้วางนิ้วทั้งหมดที่เรียกว่าเป็นแป้นเหย้า ซึ่งขั้นแรกชุดฝึกพิมพ์จะบอกคีย์ตามลำดับให้กดคีย์ตามที่เครื่องบอกเป็นการหัดพิมพ์ก่อน และเมื่อบอกจบจำนวน 5 รอบแล้วชุดฝึกพิมพ์จะเริ่มเข้าสู่แบบฝึกหัดคือจะบอกคีย์ที่ได้ฝึกไปแต่จะไม่ได้เรียงตามลำดับเป็นจำนวน 100 คีย์ เมื่อเราพิมพ์ตามจนครบชุดฝึกพิมพ์จะบอกเปอร์เซ็นต์ความถูกต้องในการพิมพ์และความเร็วในการพิมพ์เป็นคำต่อนาทีด้วย ส่วนแบบฝึกหัดตั้งแต่ชุดที่ 2 เป็นต้นไปจะเป็นการเริ่มฝึกคีย์ที่ไม่ใช่แป้นเหย้าซึ่งเมื่อเข้าสู่ชุดแบบฝึกหัดเหล่านี้เริ่มแรกชุดฝึกพิมพ์จะเริ่มฝึกให้ก้าวนิ้วจากแป้นเหย้าไปยังคีย์ที่ต้องการเช่นคีย์ “สระเอ” เป็นคีย์ที่ต้องใช้นิ้วชี้ก้าวไปจากคีย์ “ด.เด็ก” ชุดฝึกพิมพ์ก็จะให้พิมพ์คีย์ “ด.เด็ก” ก่อนที่จะพิมพ์คีย์ “สระเอ” ดังนี้ “ค ค ค ะ” จำนวน 5 รอบก่อนที่จะไปฝึกคีย์ถัดไป เมื่อฝึกพิมพ์จนครบทุกคีย์แล้วก็จะเริ่มเข้าสู่แบบฝึกหัดเช่นเดียวกับแบบฝึกหัดชุดแรก โดยคีย์ที่จะสุ่มมาให้ฝึกพิมพ์จะเป็นคีย์ที่ใช้ฝึกมาตั้งแต่แบบฝึกหัดแรกจนถึงแบบฝึกหัดปัจจุบัน เช่นเมื่อฝึกพิมพ์อยู่ที่ชุดที่ 5 แบบฝึกหัดจะเป็นการสุ่มคีย์ตั้งแต่แบบฝึกหัดชุดที่ 1 ถึงแบบฝึกหัดชุดที่ 5 ซึ่งเมื่อเราพิมพ์ตามจนครบแล้วชุดฝึกพิมพ์จะบอกเปอร์เซ็นต์ความถูกต้องในการพิมพ์และความเร็วในการพิมพ์เช่นเดียวกัน

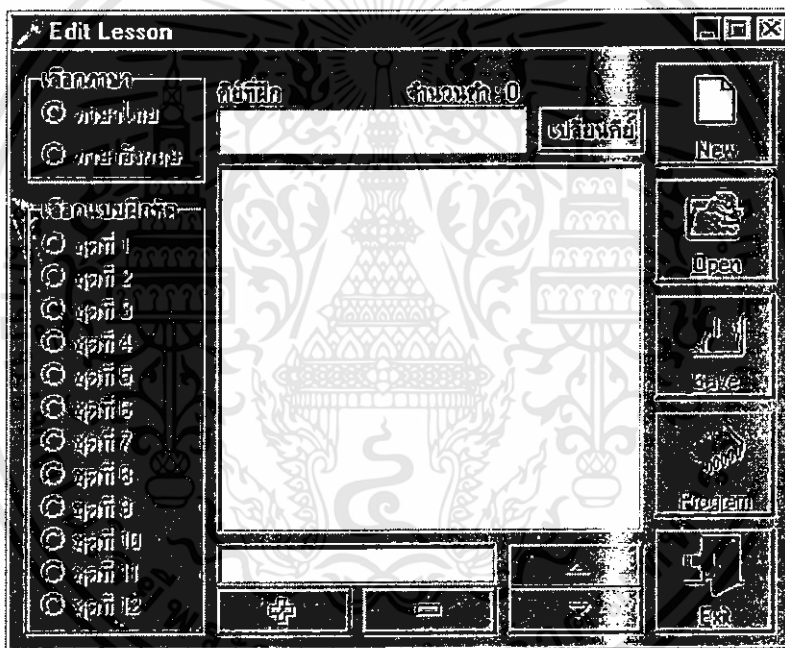
ในส่วนของแบบฝึกหัดพิมพ์คีย์นั้นจะเป็นการพิมพ์ผสมเป็นคำคือชุดฝึกพิมพ์จะบอกเป็นคำออกมาเช่นคำว่า “ดาว” เราก็กพิมพ์ “ค” “า” และ “ว” ตามลำดับ ซึ่งแต่ละภาษาก็จะมีแบบฝึกหัดพิมพ์คำย่อยๆ 12 ชุดแบบฝึกหัดซึ่งสามารถเลือกได้โดยการกดคีย์ F1 ถึง F12 เช่นเดียวกันกับแบบ

ฝึกหัดพิมพ์ดีด ซึ่งคำที่จะใช้ฝึกพิมพ์นี้ ได้เลือกมาให้สอดคล้องกับแบบฝึกหัดพิมพ์ดีดด้วยยกตัวอย่างเช่นแบบฝึกหัดพิมพ์คำในชุดที่ 6 จะมีคำที่ผสมกันของคีย์ที่ได้ฝึกในแบบฝึกหัดพิมพ์ดีดชุดที่ 1 ถึงชุดที่ 6 เท่านั้น และเมื่อเราพิมพ์ตามจนครบทุกคำแล้วชุดฝึกพิมพ์จะบอกเปอร์เซ็นต์ความถูกต้องในการพิมพ์และความเร็วในการพิมพ์เช่นกัน

แบบฝึกหัดพิมพ์ดีดและแบบฝึกหัดพิมพ์คำนี้สามารถแก้ไขเปลี่ยนแปลงได้ด้วยตนเองด้วยซอฟต์แวร์บนคอมพิวเตอร์ซึ่งจะได้กล่าวต่อไปในหัวข้อ 3.5

3.5 การใช้งานโปรแกรมแก้ไขแบบฝึกหัดของชุดฝึกพิมพ์

แบบฝึกหัดบนชุดฝึกพิมพ์ทั้งแบบฝึกหัดพิมพ์คำและแบบฝึกหัดพิมพ์ดีดสามารถทำการแก้ไขได้โดยซอฟต์แวร์บนคอมพิวเตอร์โดยเมื่อเรียกโปรแกรมจะมีหน้าต่างดังรูปที่ 3.35



รูปที่ 3.35 หน้าต่างของโปรแกรมแก้ไขแบบฝึกหัด

เมื่อเข้าสู่โปรแกรมเราสามารถเลือกไฟล์ข้อมูลของแบบฝึกหัดที่เคยบันทึกไว้มาแก้ไขใหม่ได้โดยการกดปุ่ม Open หรือถ้าต้องการสร้างไฟล์ข้อมูลของแบบฝึกหัดขึ้นมาใหม่สามารถทำได้โดยการกดปุ่ม New จะได้นหน้าต่างดังรูปที่ 3.36



รูปที่ 3.36 หน้าต่างเมื่อกดปุ่ม New

หน้าต่างในรูปที่ 3.36 จะเป็นการให้เลือกไฟล์ที่มีนามสกุลเป็น LST ที่ได้จากการบันทึกเสียงโดยโปรแกรมบันทึกเสียง โดยไฟล์ดังกล่าวจะต้องเป็นไฟล์ของคำที่จะใช้เป็นแบบฝึกหัดภาษาไทย เมื่อใส่ชื่อไฟล์ของคำภาษาไทยแล้ว โปรแกรมจะถามชื่อไฟล์ที่มีนามสกุล LST ของไฟล์ของคำที่จะใช้เป็นแบบฝึกหัดภาษาอังกฤษต่อไปดังรูปที่ 3.37



รูปที่ 3.37 หน้าต่างสำหรับใส่ชื่อไฟล์ของคำภาษาอังกฤษ

เมื่อใส่ชื่อไฟล์สำหรับคำภาษาไทยและภาษาอังกฤษเรียบร้อยแล้ว แบบฝึกหัดที่ได้จะเป็นแบบฝึกหัดที่ยังคงว่างเปล่าอยู่ ยกเว้นแบบฝึกหัดพิมพ์คีย์ชุดที่ 1 ของทั้งภาษาไทยและภาษาอังกฤษ ซึ่งกำหนดไว้เป็นคีย์ “A S D F J K L :” สำหรับคีย์ภาษาอังกฤษและคีย์ “ฟหกค่าสว” สำหรับคีย์ภาษาไทย ซึ่งแบบฝึกหัดพิมพ์คีย์ชุดที่ 1 นี้ไม่สามารถทำการแก้ไขได้ส่วนแบบฝึกหัดพิมพ์คีย์ชุดอื่นๆสามารถทำการแก้ไขได้โดยการกดปุ่ม “เปลี่ยนคีย์” จะได้หน้าต่างดังรูปที่ 3.38



รูปที่ 3.38 หน้าต่างสำหรับแก้ไขแบบฝึกหัดพิมพ์คีย์

การเลือกคีย์ที่จะใช้ฝึกสามารถทำได้โดยการกดปุ่มคีย์นั้นๆบนหน้าจอได้ทันที ซึ่งสามารถเลือกคีย์ในแบบฝึกหัดพิมพ์คีย์แต่ละชุดได้ไม่เกินชุดละ 8 คีย์

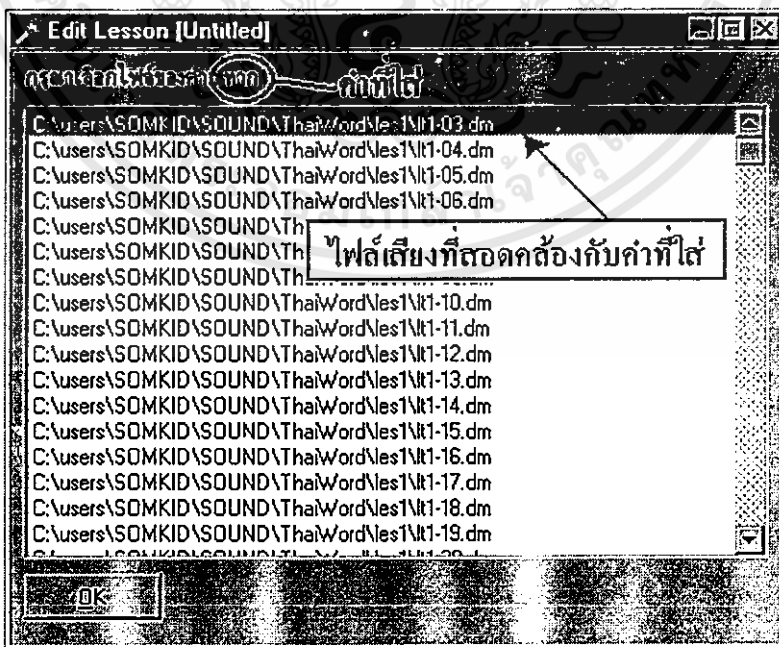
ส่วนการแก้ไขแบบฝึกหัดพิมพ์คำทำได้โดยการใส่คำลงในช่องว่างและกดปุ่ม “+” ดังรูปที่

3.39



รูปที่ 3.39 หน้าต่างสำหรับแก้ไขแบบฝึกหัดพิมพ์คำ

เมื่อใส่คำที่ต้องการแล้ว โปรแกรมจะให้เลือกไฟล์ของเสียงที่สอดคล้องกับคำที่ใส่ลงไป
ข้างต้นดังรูปที่ 3.40



รูปที่ 3.40 หน้าต่างสำหรับเลือกไฟล์เสียงที่สอดคล้องกับคำที่ใส่

เมื่อกดปุ่ม OK ก็เป็นอันเสร็จขั้นตอนการเพิ่มคำในแบบฝึกหัดชุดนี้ๆ ส่วนการลบคำที่ไม่ต้องการก็เพียงแค่เลือกคำที่ไม่ต้องการแล้วกดปุ่ม “-” หรือสามารถทำการเลื่อนลำดับของคำที่ต้องการขึ้นหรือลงได้โดยการกดปุ่มขึ้นหรือลง ส่วนปุ่ม SAVE เอาไว้สำหรับบันทึกแบบฝึกหัดเก็บไว้เพื่อที่จะสามารถทำการแก้ไขได้ในภายหลัง

เมื่อทำการแก้ไขแบบฝึกหัดทั้งหมดเรียบร้อยแล้ว เราสามารถทำการโปรแกรมลงบนชุดฝึกพิมพ์ได้โดยการกดปุ่ม Program จะได้หน้าต่างดังรูปที่ 3.41 ซึ่งก่อนจะโปรแกรมเราจะต้องเลือกพอร์ตอนุกรมที่ชุดฝึกพิมพ์ต่ออยู่และเลือกส่วนที่เราต้องการที่จะ โปรแกรมลงบนชุดฝึกพิมพ์ซึ่งสามารถเลือกโปรแกรมเฉพาะส่วนใดส่วนหนึ่งได้ คืออาจจะโปรแกรมเฉพาะแบบฝึกหัด หรือโปรแกรมเฉพาะเสียงของคำภาษาอังกฤษหรือเสียงของคำภาษาไทยได้ เมื่อดังค่าต่างๆเสร็จก็กดปุ่ม OK โปรแกรมก็จะทำการ โปรแกรมส่วนที่เลือกไว้ลงบนชุดฝึกพิมพ์โดยที่จะมีแถบที่บอกเปอร์เซ็นต์ที่ได้โปรแกรมลงไปด้วย



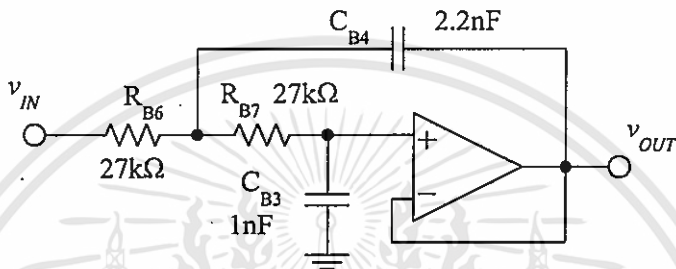
รูปที่ 3.41 หน้าต่างสำหรับ โปรแกรมลงชุดฝึกพิมพ์

บทที่ 4

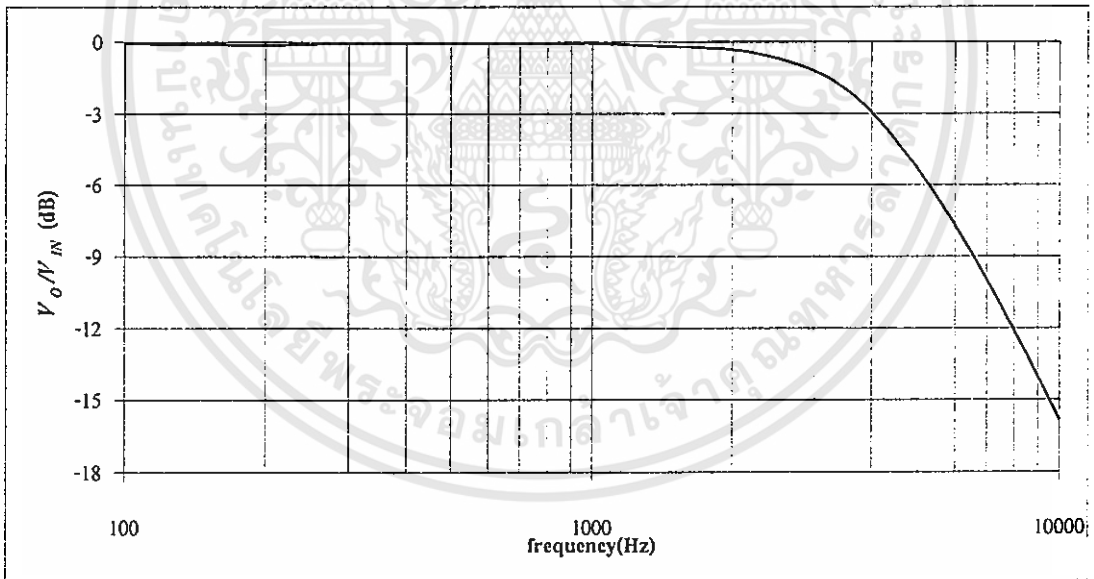
การทดลองและผลการทดลอง

4.1 การทดลองส่วน Delta Modulation และ Delta Demodulation

ทดสอบผลตอบสนองของความถี่ของวงจรทางด้านอินพุตของการ์ดบันทึกเสียง ซึ่งได้ออกแบบไว้เป็นวงจรของความถี่ต่ำผ่านอันดับสองแบบบัตเตอร์เวิร์ทดังรูปที่ 4.1 ซึ่งได้ผลตอบสนองความถี่ดังรูปที่ 4.2

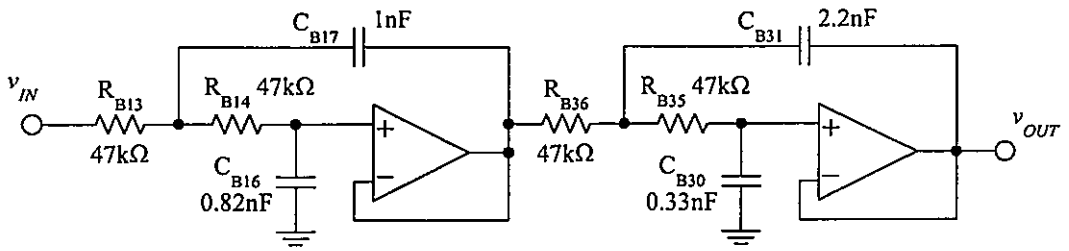


รูปที่ 4.1 วงจรทางด้านอินพุตของการ์ดบันทึกเสียง

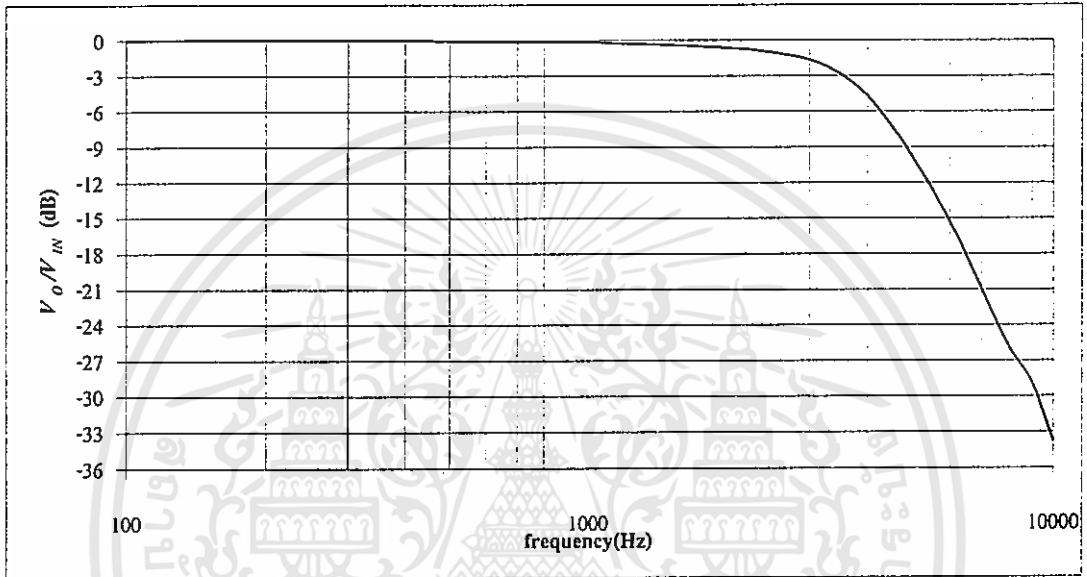


รูปที่ 4.2 ผลตอบสนองความถี่ของวงจรในรูปที่ 4.1

วงจรกรองสัญญาณทางด้านเอาต์พุตของการ์ดบันทึกเสียงที่ใช้กรองสัญญาณที่ออกจากภาคคิมอดูเลชันได้ออกแบบเป็นวงจรของความถี่ต่ำผ่านอันดับสี่แบบบัตเตอร์เวิร์ทดังรูปที่ 4.3

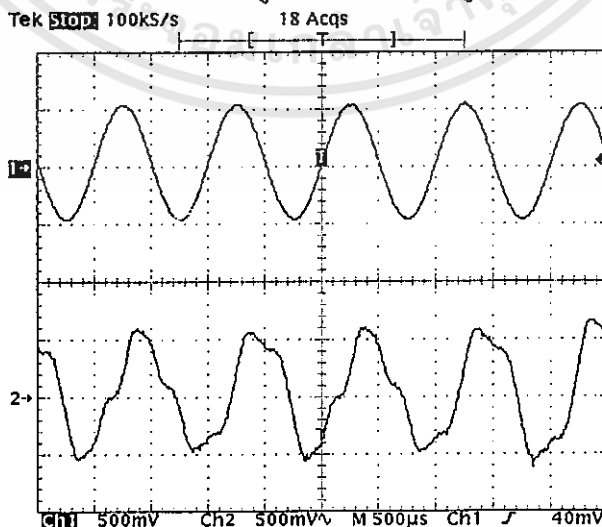


รูปที่ 4.3 วงจรกรองทางด้านเอาต์พุตของการ์ดบันทึกเสียง



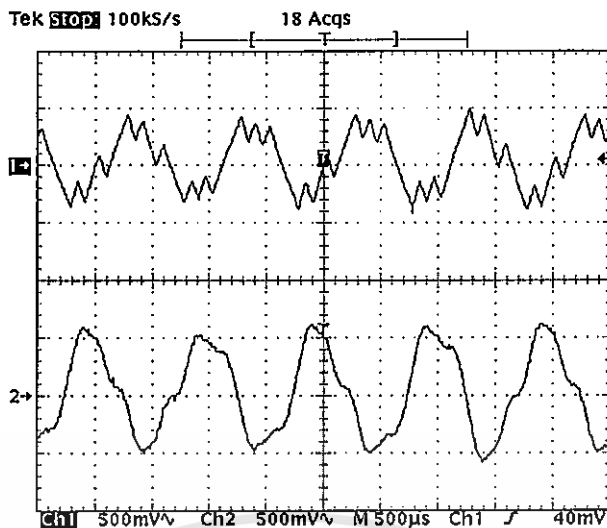
รูปที่ 4.4 ผลตอบสนองความถี่ของวงจรกรองในรูปที่ 4.3

ทำการทดสอบในส่วนของภาคมอดูเลชันและดีมอดูเลชันของการ์ดบันทึกเสียงโดยการป้อนสัญญาณไซน์ขนาด 2 Vpp ความถี่ 1 kHz ให้กับวงจรและวัดสัญญาณที่จุด AUDIO IN , ANALOG O/P และ AUDIO OUT ของวงจรรูปที่ 3.3 ได้ผลดังรูปที่ 4.5 และ 4.6



รูปที่ 4.5 สัญญาณ AUDIO IN (รูปบน) เทียบกับสัญญาณ AUDIO OUT (รูปล่าง)

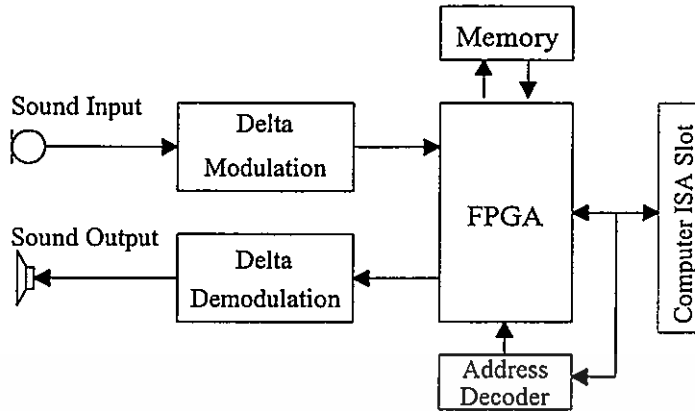
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 4.6 สัญญาณ ANALOG O/P (รูปบน) เทียบกับสัญญาณ AUDIO OUT (รูปล่าง)

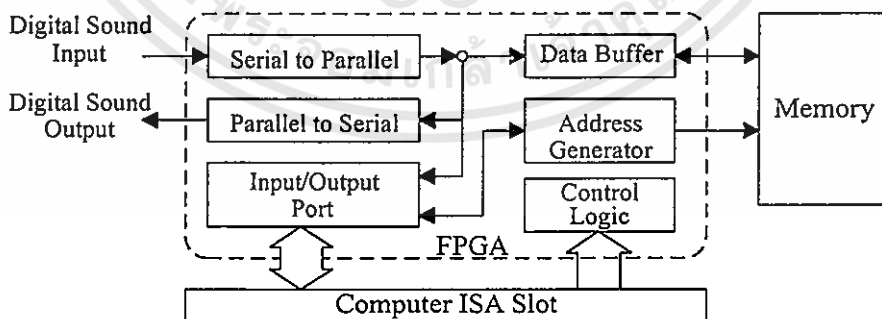
รูปที่ 4.5 และ 4.6 สัญญาณอินพุตของวงจร(AUDIO IN) ซึ่งมีขนาด 2 Vpp จะถูกนำไปแปลงเป็นสัญญาณดิจิทัลโดยวงจรมอดูเลชันและจะถูกแปลงกลับเป็นสัญญาณอนาลอก (ANALOG O/P) อีกครั้งหนึ่งโดยวงจรดีมอดูเลชัน ก่อนที่จะนำสัญญาณนี้ไปผ่านวงจรกรองและวงจรขยายเพื่อขับลำโพง (AUDIO OUT) ต่อไป ซึ่งจะเห็นได้ว่าสัญญาณ ANALOG O/P ที่ได้จากการดีมอดูเลชันนี้มีรูปร่างของสัญญาณที่ต่างไปจากสัญญาณอินพุตไปบ้าง เนื่องจากภาคเอาต์พุตของการดีมอดูเลชันจะเป็นอินทิเกรเตอร์ซึ่งทำหน้าที่อินทิเกรตสัญญาณอินพุตดิจิทัลให้กลับเป็นสัญญาณอนาลอก ซึ่งการอินทิเกรตสัญญาณดิจิทัลนั่นเองที่ทำให้ลักษณะของสัญญาณเอาต์พุตมีลักษณะเป็นยอดแหลมรูปสามเหลี่ยม การที่จะทำให้สัญญาณกลับคืนมาเหมือนเดิมให้ได้นั้นควรจะต้องใช้วงจรกรองที่มีประสิทธิภาพสูงเพื่อที่จะกำจัดองค์ประกอบความถี่สูงของสัญญาณที่ได้ให้มิต่ำลงลง เพื่อที่จะทำให้สัญญาณมีลักษณะที่ใกล้เคียงกับสัญญาณเดิมมากที่สุด ดังนั้นในวิทยานิพนธ์นี้จึงได้เลือกวงจรกรองทางด้านเอาต์พุตเป็นวงจรกรองความถี่ต่ำผ่านอันดับสี่แบบบัตเตอร์เวิร์ด เนื่องจากให้ผลตอบสนองในแถบผ่านที่ค่อนข้างราบเรียบ และใช้อันดับของวงจรกรองถึงอันดับสี่เพื่อที่จะได้มีอัตราการลดทอนที่ความถี่สูงได้ดียิ่งขึ้นกว่าวงจรกรองที่มีอันดับต่ำกว่า

4.2 การประยุกต์ใช้ FPGA ในการออกแบบการ์ดบันทึกเสียง

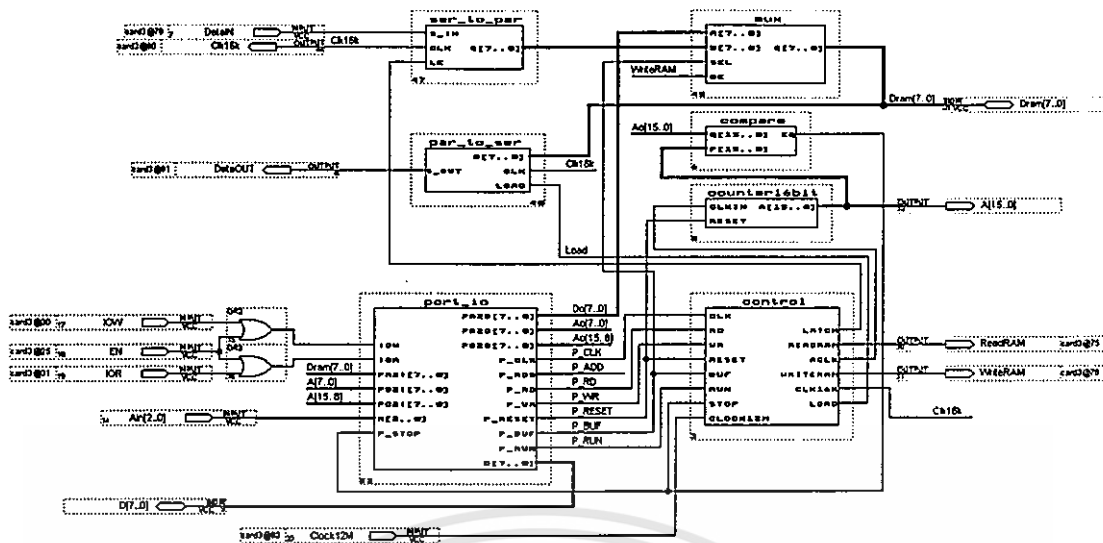


รูปที่ 4.7 โครงสร้างของการ์ดบันทึกเสียงที่สร้างขึ้นใหม่โดยใช้ FPGA

จากวงจรของการ์ดบันทึกเสียงที่ได้จะพบว่าวงจรมีขนาดที่ค่อนข้างใหญ่ใช้ไอซีดิจิทัลจำนวนมาก จึงได้คิดออกแบบวงจรในส่วนของวงจรควบคุมการทำงานของการ์ดบันทึกเสียงขึ้นใหม่โดยใช้ FPGA ซึ่งการออกแบบวงจรด้วยชิพ FPGA นี้จะอาศัยการออกแบบวงจรดิจิทัลโดยใช้ Schematic ผสมกับการเขียนวงจรด้วยภาษา AHDL โดยใช้โปรแกรม Max+Plus II ของบริษัท Altera ซึ่งจะมีความยืดหยุ่นในการออกแบบ สามารถออกแบบได้อย่างรวดเร็ว แก้ไขและตรวจสอบผลการทำงานของวงจรให้ถูกต้องได้ก่อนที่จะนำไปใช้งานจริงได้และสามารถเลือกเบอร์ชิพ FPGA ที่เหมาะสมก่อนที่จะนำวงจรที่ออกแบบไปโปรแกรมลงชิพและทดสอบการทำงานกับวงจรที่ต่อร่วมต่อไป ซึ่งโครงสร้างของการ์ดบันทึกเสียงที่สร้างขึ้นใหม่โดยใช้ FPGA แสดงดังรูปที่ 4.7 โดยจะเห็นว่าโครงสร้างแตกต่างกับการ์ดบันทึกเสียงเดิมเฉพาะในส่วนของวงจรควบคุม ซึ่งได้ใช้ชิพ FPGA มาแทนนั่นเอง โดยโครงสร้างภายในของชิพ FPGA ที่ออกแบบแสดงดังรูปที่ 4.8



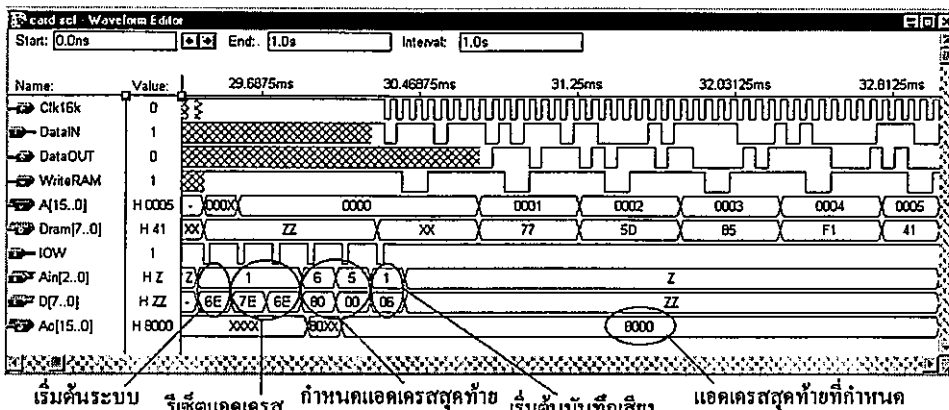
รูปที่ 4.8 โครงสร้างภายใน FPGA ที่ออกแบบ



รูปที่ 4.9 วงจรที่ใช้จำลองการทำงานด้วย Max+Plus II

การทำงานของวงจรถ่ายในชิพ FPGA ที่ออกแบบจะเริ่มโดยรับสัญญาณเสียงที่เป็นดิจิทัลขนาด 1 บิตที่ได้จากส่วนมอดูเลชันมาเลื่อนข้อมูลเป็น 8 บิต โดยวงจรแปลงสัญญาณอนุกรมเป็นขนาน (Serial to Parallel) ส่วนวงจรแปลงสัญญาณขนานเป็นอนุกรม (Parallel to Serial) จะทำหน้าที่เลื่อนสัญญาณขนาด 8 บิต เป็นสัญญาณ 1 บิตอีกครั้งเพื่อส่งสัญญาณไปยังส่วนดีมอดูเลชันต่อไป โดยมีวงจรควบคุมทำหน้าที่คอยควบคุมจังหวะการทำงานของวงจรถ่ายทั้งหมด ซึ่งจะเป็นวงจรถ่ายที่คอยรับคำสั่งต่างๆเช่น คำสั่งในการเริ่มบันทึกเสียง หรือหยุดบันทึกเสียงเป็นต้นจากซอฟต์แวร์บนคอมพิวเตอร์ แล้วสร้างสัญญาณควบคุมต่างๆออกมาเช่นสัญญาณนาฬิกา สัญญาณที่ใช้เลื่อนข้อมูล สัญญาณในการอ่าน/เขียนหน่วยความจำ สัญญาณในการนับแอดเดรสขึ้นเป็นต้น โดยรายละเอียดของโครงสร้างในส่วนต่างๆในรูป 4.9 แสดงรายละเอียดไว้ในภาคผนวก จ.

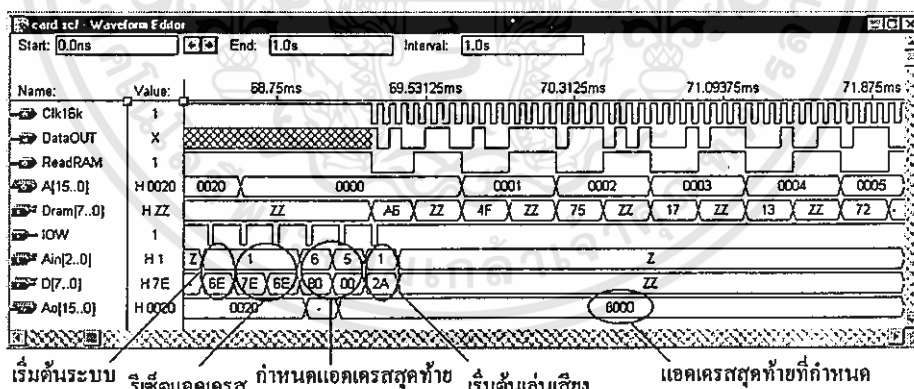
ผลการจำลองการทำงานของวงจรถ่ายที่สร้างขึ้นบน FPGA ในรูปที่ 4.9 โดยโปรแกรม Max+Plus II ได้ผลดังรูป 4.10 ถึงรูปที่ 4.14 โดยในรูปที่ 4.10 เป็นการจำลองการทำงานขณะสั่งเริ่มบันทึกเสียงโดยเริ่มจากการส่งคำสั่ง 6EH ออกมาก่อน ซึ่งเป็นคำสั่งที่ใช้ในการเริ่มต้นระบบ หรือก็คือคำสั่งที่สั่งให้การ์ดอยู่ในสถานะเตรียมพร้อมใช้งาน หลังจากนั้นก็ทำการรีเซ็ตแอดเดรสของหน่วยความจำ และกำหนดแอดเดรสสุดท้ายที่จะทำการบันทึกซึ่งในรูปก็คือแอดเดรส 8000H (หน่วยความจำที่ใช้มีขนาด 16 กิโลไบต์ คือมีแอดเดรสตั้งแต่ 0000H – 7FFFH) และสั่งเริ่มต้นการบันทึกเสียงโดยส่งคำสั่ง 06H ออกไป การ์ดก็จะเริ่มทำการบันทึกเสียงซึ่งจะเห็นจากในรูปว่ามีการส่งสัญญาณนาฬิกาเข้าสู่ระบบ ข้อมูลเสียงขนาด 1 บิต(DataIn) ก็จะถูกเลื่อนไปเป็นข้อมูลขนาด 8 บิต(Dram[7..0]) และเขียนลงสู่หน่วยความจำ และแอดเดรสของหน่วยความจำ(A[15..0]) ก็จะถูกนับขึ้นเช่นนี้ไปเรื่อยๆ จนกระทั่งถึงแอดเดรสสุดท้ายที่ได้กำหนดไว้



รูปที่ 4.10 การจำลองการทำงานขณะตั้งบันทึกเสียง

อนึ่งจากรูปที่ 4.10 จะสังเกตได้อย่างหนึ่งว่าข้อมูลเสียงทางอินพุต(DataIN) และข้อมูลเสียงเอาต์พุต(DataOUT) จะเหลื่อมกันไปอยู่เท่ากับ 8 สัญญาณนาฬิกา

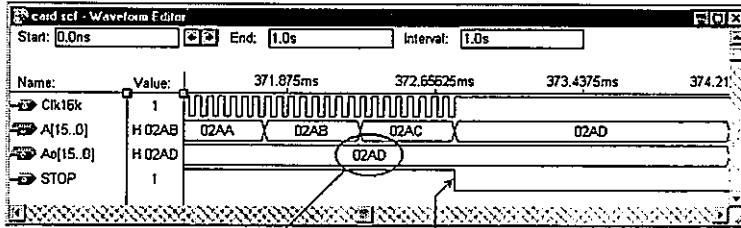
รูปที่ 4.11 เป็นการจำลองการทำงานเมื่อส่งเล่นข้อมูลเสียงที่เก็บอยู่ในหน่วยความจำออกทางลำโพง ซึ่งการทำงานก็คือตั้งเริ่มต้นระบบและรีเซ็ตแอดเดรสให้เป็น 0000H หลังจากนั้นก็ทำการกำหนดแอดเดรสสุดท้ายที่จะเล่น และส่งคำสั่ง 2AH ออกไปโปรแกรมก็จะทำการอ่านข้อมูลเสียงที่อยู่ในหน่วยความจำขนาด 8 บิตเลื่อนข้อมูลเป็นขนาด 1 บิตเพื่อส่งออกไปยังภาคคิมอดูเลชันต่อไปและแอดเดรสของหน่วยความจำก็จะถูกนับขึ้นเช่นนี้ไปเรื่อยๆ จนกระทั่งถึงแอดเดรสสุดท้ายที่ได้กำหนดไว้



รูปที่ 4.11 การจำลองการทำงานขณะส่งเล่นข้อมูลเสียงที่อยู่ในหน่วยความจำออกทางลำโพง

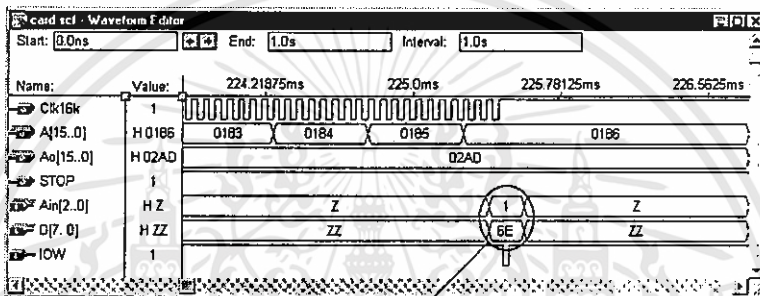
การที่การ์ดจะหยุดการทำงานคือหยุดบันทึกเสียงหรือหยุดเล่นข้อมูลเสียงที่อยู่ในหน่วยความจำเป็นไปได้ 2 กรณีคือ กรณีแรกกรณีที่มีการอ่านหรือเขียนข้อมูลหน่วยความจำถึงแอดเดรสสุดท้ายที่ได้กำหนดไว้วงจรควบคุมก็จะสร้างสัญญาณ STOP เพื่อหยุดการทำงานเองโดยอัตโนมัติ และสัญญาณเดียวกันนี้จะจะถูกส่งขึ้นไปยังซอฟต์แวร์บนคอมพิวเตอร์เพื่อบอกคอมพิวเตอร์ด้ว่าการ์ดได้หยุดการทำงานแล้ว ดังแสดงในรูปที่ 4.12(ก) ส่วนการหยุดการทำงานในกรณีที่สองคือ

การสั่งหยุดการทำงานด้วยการสั่ง โดยซอฟต์แวร์ในกรณีที่เกิดแฮคเกอร์ยังไม่ถึงแฮคเกอร์สุดท้ายที่กำหนดไว้ โดยการส่งคำสั่ง 6EH ออกมาการ์ดก็จะหยุดทำงานทันทีดังรูปที่ 4.12(ข)



แฮคเกอร์สุดท้ายที่กำหนดไว้ สัญญาณหยุดเมื่อถึงแฮคเกอร์ที่ต้องการ

(ก) หยุดการทำงานแบบอัตโนมัติ

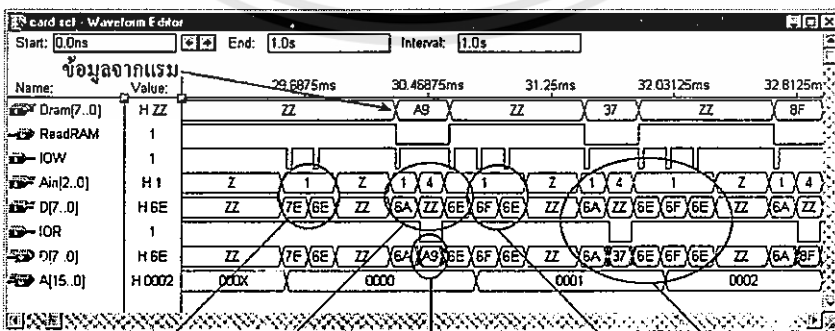


สั่งหยุดการทำงานโดยซอฟต์แวร์

(ข) หยุดการทำงานโดยสั่งจากซอฟต์แวร์

รูปที่ 4.12 การจำลองการทำงานขณะหยุดการทำงาน

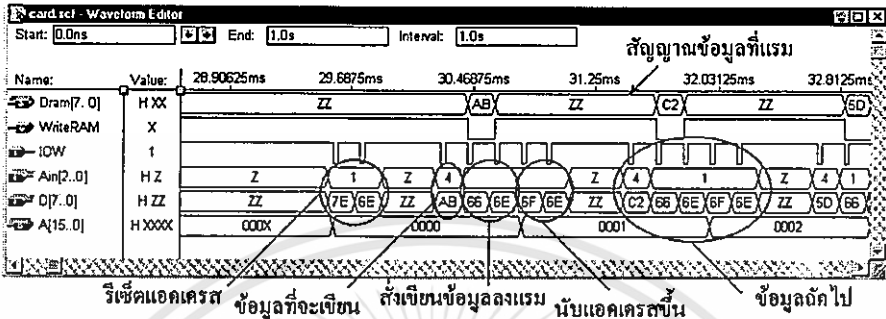
เมื่อบันทึกข้อมูลเสร็จเรียบร้อยแล้วข้อมูลเสียงที่ได้จะอยู่ในหน่วยความจำซึ่งซอฟต์แวร์จะทำการอ่านข้อมูลเสียงนี้ขึ้นมาเพื่อทำการประมวลผล โดยสามารถทำได้ดังรูปที่ 4.13 ก็คือเริ่มต้นจากการสั่งรีเซ็ตแฮคเกอร์ สั่งอ่านข้อมูลจากหน่วยความจำและสั่งนับแฮคเกอร์ขึ้นสลับกันไปเรื่อยๆ จนกระทั่งถึงแฮคเกอร์สุดท้ายที่ต้องการอ่าน



รีเซ็ตแฮคเกอร์ สั่งอ่านข้อมูล ข้อมูลที่อ่านออกมา นับแฮคเกอร์ขึ้น ข้อมูลถัดไป

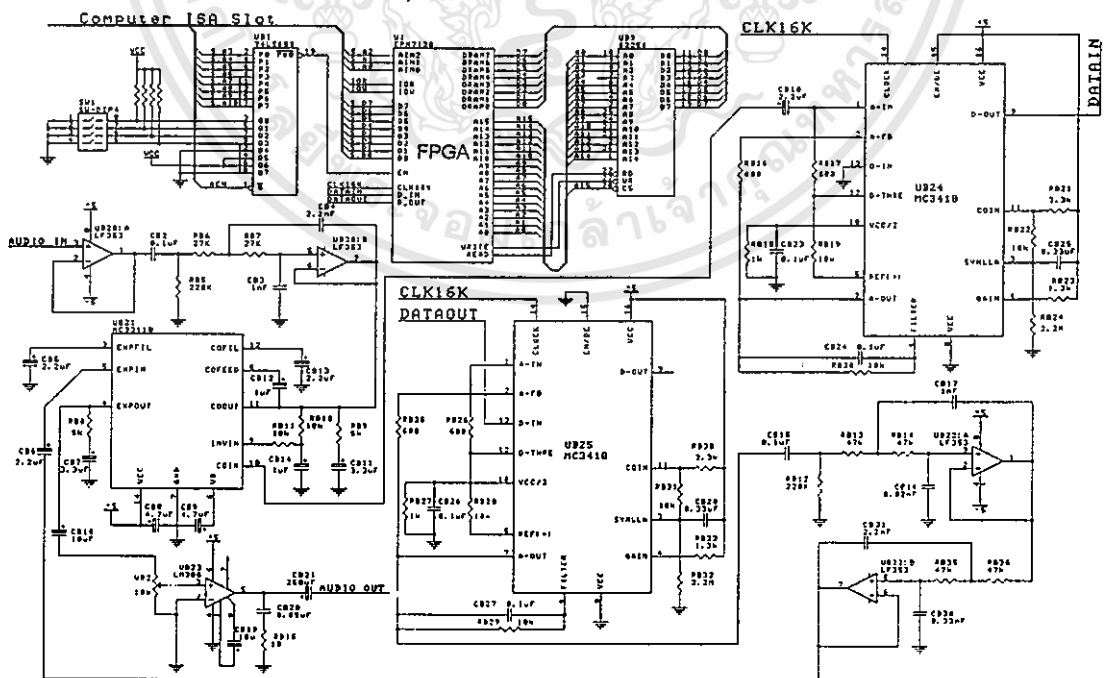
รูปที่ 4.13 การจำลองการทำงานขณะสั่งอ่านข้อมูลจากหน่วยความจำ

ส่วนรูปที่ 4.14 เป็นการจำลองการทำงานขณะที่สั่งเขียนข้อมูลลงหน่วยความจำบนการ์ด ใช้เมื่อต้องการเอาข้อมูลเสียงที่เก็บไว้บนคอมพิวเตอร์เขียนลงสู่หน่วยความจำบนการ์ดเพื่อทำการเล่นเสียงที่ได้บันทึกไว้ นั้น ซึ่งขั้นตอนการทำงานก็คือสั่งรีเซ็ตแอดเดรส สั่งเขียนข้อมูลลงหน่วยความจำและสั่งนับแอดเดรสขึ้นสลับกันไปเรื่อยๆจนกระทั่งหมดข้อมูลที่จะเขียน



รูปที่ 4.14 การจำลองการทำงานขณะที่สั่งเขียนข้อมูลลงหน่วยความจำ

เมื่อนำวงจรที่ได้ออกแบบไว้นี้ไปโปรแกรมลงบนชิพ FPGA โดยชิพ FPGA ที่ใช้เป็นเบอร์ EPM7128SLC-10 ซึ่งใช้จำนวนลอจิกเซลล์ไปจำนวน 122 ลอจิกเซลล์ โดยจะมีจำนวนลอจิกเซลล์ว่างอยู่อีกเล็กน้อย ซึ่งจะทำให้สามารถพัฒนางจรส่วนควบคุมนี้ต่อไปได้อีกในอนาคตโดยไม่ต้องเปลี่ยนแปลงวงจรแต่อย่างใดเพียงแต่โปรแกรมลงบนชิพ FPGA ใหม่เท่านั้นเอง เมื่อนำชิพ FPGA ที่ได้โปรแกรมแล้วนี้ไปทดลองกับวงจรส่วนอื่นๆผลปรากฏว่าได้ผลเหมือนกับวงจรดั้งเดิมทุกประการ โดยวงจรรวมของการ์ดบันทึกเสียงที่สร้างขึ้นใหม่เป็นดังรูปที่ 4.15



รูปที่ 4.15 วงจรรวมของการ์ดบันทึกเสียงที่พัฒนาขึ้นบน FPGA

บทที่ 5

สรุปผลการวิจัยและข้อเสนอแนะ

ก่อนอื่นจะกล่าวสรุปถึงคุณสมบัติและขอบเขตการใช้งานชุดฝึกพิมพ์และการ์ดบันทึกเสียงที่ได้ออกแบบไว้ดังนี้

- ชุดฝึกพิมพ์

- ใช้เชื่อมต่อกับคีย์บอร์ดของคอมพิวเตอร์ต่างๆไปได้ทางขั้วต่อ DIN
- มีภาษาที่ใช้งาน 2 ภาษาคือภาษาไทยและภาษาอังกฤษสามารถเลือกได้โดยใช้สวิทช์บนชุดฝึกพิมพ์
- มีแบบฝึกหัดทั้งภาษาไทยและภาษาอังกฤษอย่างละ 24 ชุดแบบฝึกหัด คือ 12 ชุดแบบฝึกหัดพิมพ์คีย์ และ 12 ชุดแบบฝึกหัดพิมพ์คำ สำหรับการฝึกฝนทักษะในการพิมพ์และทดสอบความสามารถในการพิมพ์
- สามารถใช้งานได้โดยไม่ต้องเชื่อมต่อกับคอมพิวเตอร์
- มีซอฟต์แวร์บนไมโครซอฟต์วินโดวส์เพื่อใช้ในการแก้ไขชุดแบบฝึกหัด และสามารถเชื่อมต่อกับชุดฝึกพิมพ์โดยผ่านทางพอร์ตอนุกรมเพื่อดาวน์โหลดข้อมูลของแบบฝึกหัดและเสียงที่ใช้ในแบบฝึกหัด ไปยังชุดฝึกพิมพ์

- การ์ดบันทึกเสียง

- บันทึกเสียงโดยใช้ไอซีเบอร์ MC3418 ที่ใช้หลักการ CVSD
- สามารถบันทึกเสียงได้นานครั้งละ 16 วินาที โดยที่ใช้อัตราในการสุ่ม 16 kHz
- มีซอฟต์แวร์ที่ใช้ตัด-ต่อ และปรับปรุงคุณภาพของเสียงบนไมโครซอฟต์วินโดวส์
- สามารถนำไฟล์เสียงที่ได้บันทึกไว้ไปใช้แก้ไขแบบฝึกหัดบนชุดฝึกพิมพ์ได้

อย่างไรก็ตามจะเห็นว่าวิทยานิพนธ์นี้ยังมีข้อจำกัดอยู่บ้างเช่นความถี่ที่ใช้ในการสุ่มของการ์ดบันทึกเสียงซึ่งกำหนดไว้คงที่ที่ 16 kHz และรูปแบบวงจรมอดูเลชันและดีมอดูเลชันที่กำหนดไว้ตายตัวไม่สามารถปรับเปลี่ยนได้ ซึ่งการออกแบบไว้เช่นนี้ก็เพราะพยายามที่จะออกแบบวงจรไว้เพื่อการนำไปใช้งานจริงได้อย่างสะดวกและประหยัด กล่าวคือใช้อุปกรณ์ที่ค่อนข้างน้อยไม่ยุ่งยาก ใช้ความถี่ที่ปานกลางคือไม่สูงไปหรือต่ำไปนัก วงจรโดยรวมของการ์ดบันทึกเสียงมีขนาดที่ค่อนข้างใหญ่ซึ่งถ้าสร้างวงจรทั้งหมดเป็นการ์ดจริงๆจะได้การ์ดที่ค่อนข้างใหญ่ไม่สะดวกในการเสียบลงบนสล็อตภายในเครื่องคอมพิวเตอร์จึงได้มีการแยกส่วนการ์ดบันทึกเสียงออกเป็น 2 ส่วน ส่วนหนึ่งอยู่ภายในเครื่องคอมพิวเตอร์และอีกส่วนหนึ่งอยู่ภายนอก หรืออาจแก้ไขได้อีกอย่างหนึ่งคือการพัฒนางจรควบคุมการทำงานบน FPGA ซึ่งแสดงไว้ในบทที่ 4 โดยจะเห็นว่าวงจรมีขนาด

เล็กกลงค่อนข้างมาก แต่ว่าชิพ FPGA เองยังมีราคาที่ยังแพงซึ่งคงไม่เหมาะถ้าจะนำไปผลิตในเชิงพาณิชย์ ส่วนซอฟต์แวร์ที่ใช้กับการ์ดบันทึกเสียงอาจจะยังมีฟังก์ชันในการใช้งานที่ยังไม่มากนักซึ่งอาจจะต้องมีการพัฒนาซอฟต์แวร์ต่อไปอีกในอนาคต

ส่วนในส่วนของชุดฝึกพิมพ์นั้น สิ่งที่เป็นข้อจำกัดก็คือขนาดของหน่วยความจำที่ใช้เก็บแบบฝึกหัดและเก็บสัญญาณเสียงโดยหน่วยความจำที่ใช้ในการเก็บสัญญาณเสียงในแต่ละภาษามีขนาดเท่ากับ 512 กิโลไบต์และหน่วยความจำที่จองไว้สำหรับแบบฝึกหัดแต่ละชุดมีขนาดเท่ากับ 255 ไบต์ ซึ่งถ้าต้องการขยายหน่วยความจำในส่วนนี้ก็ต้องมีการแก้ไขซอฟต์แวร์ของชุดฝึกพิมพ์อีกเล็กน้อย ส่วนในส่วนของแบบฝึกหัดของชุดฝึกพิมพ์ก็ได้มีซอฟต์แวร์ที่ใช้ในการแก้ไขแบบฝึกหัดอยู่แล้วดังนั้นผู้ใช้ก็สามารถทำการแก้ไขแบบฝึกหัดให้มีความเหมาะสมสำหรับแต่ละบุคคลได้เพียงแต่ถ้าต้องการแก้ไขแบบฝึกหัดพิมพ์คำก็ต้องมีการ์ดที่ใช้บันทึกเสียงด้วย

ปัญหาที่พบในวิทยานิพนธ์นี้ก็มีอยู่บ้างเช่นหน่วยความจำ EEPROM ขนาด 4 เมกกะบิตที่ใช้ในชุดฝึกพิมพ์เบอร์ 29C040 ซึ่งหาอุปกรณ์ได้ค่อนข้างยากต้องสั่งนำเข้ามาจากต่างประเทศและเรื่องคุณภาพของเสียงที่ยังไม่ค่อยดีเท่าที่ควรทั้งนี้อาจจะสรุปสาเหตุได้จากหลายกรณีเช่นในส่วนของวงจรกรองซึ่งอาจจะกรองสัญญาณรบกวนที่เกิดจากการแปลงสัญญาณดิจิตอลมาเป็นอนาลอกได้ไม่ดีเท่าที่ควร ซึ่งก็อาจต้องใช้วงจรกรองที่มีประสิทธิภาพดีขึ้น หรือการออกแบบระบบกราวด์ที่อาจจะยังไม่ดีนัก คือการแยกกราวด์กันระหว่างกราวด์อนาลอก กราวด์ดิจิตอล และกราวด์ของแหล่งจ่ายไฟยังไม่ดีพอ ทำให้อาจมีสัญญาณรบกวนจากส่วนดิจิตอลเข้ามารบกวนส่วนอนาลอกได้ ซึ่งการออกแบบควรจะแยกกราวด์อนาลอกและดิจิตอลให้ชัดเจนและนำมาเชื่อมต่อกันได้ตัวไอซีแปลงสัญญาณอนาลอกเป็นดิจิตอล แต่อย่างไรก็ตามในการออกแบบจริงการจัดวางอุปกรณ์ต่างๆ เพื่อให้การเดินลายทองแดงเป็นไปได้อย่างง่ายและไม่เดินลายทองแดงยาวไปนักทำให้การเดินระบบกราวด์ยังทำได้ไม่ดีเท่าที่ควร

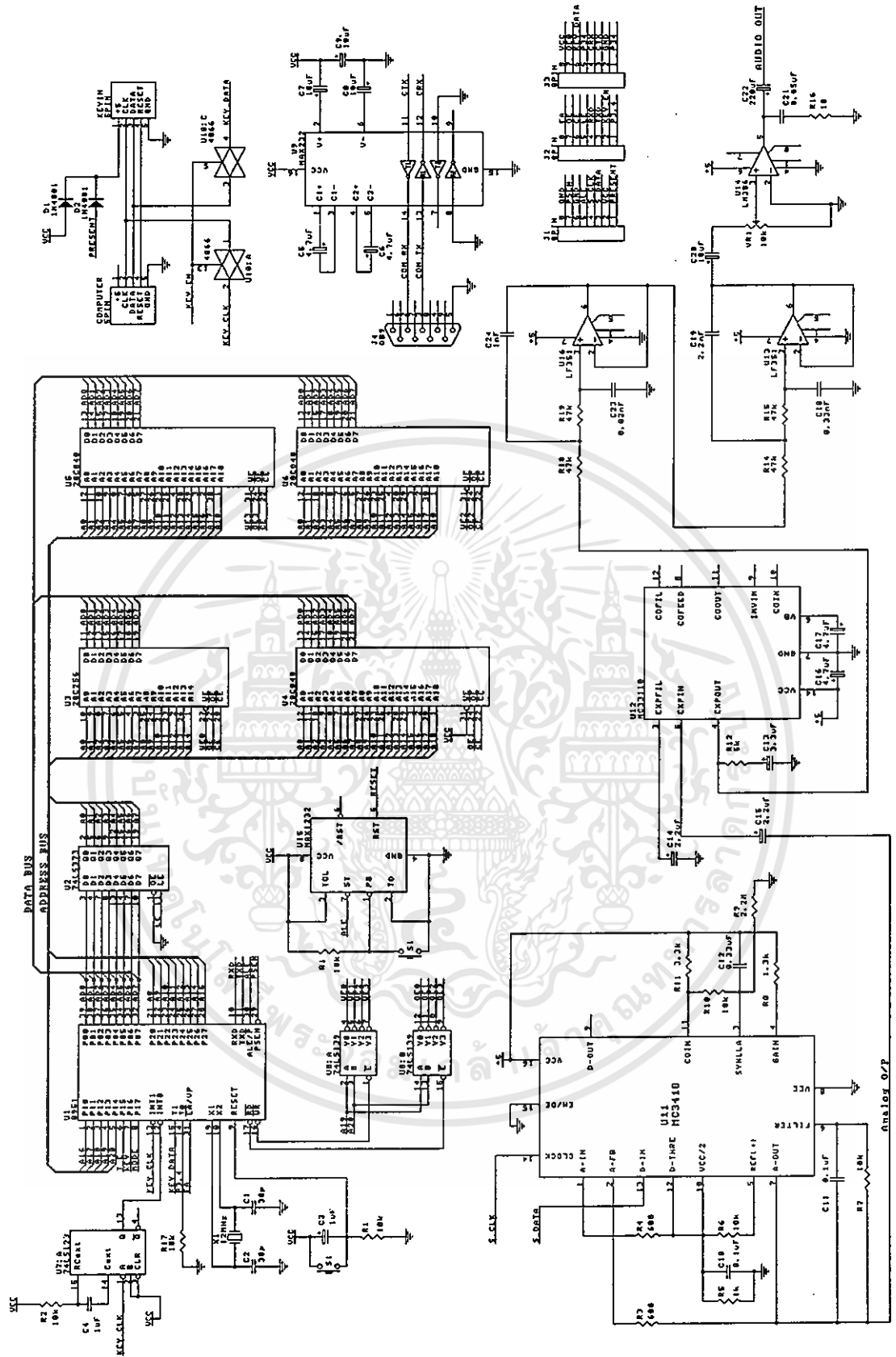
โดยรวมแล้ววิทยานิพนธ์นี้ได้ออกแบบและสร้างชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอดและการ์ดบันทึกเสียงขึ้นมาใช้งานเองได้ในประเทศแม้ว่าอาจจะยังมีข้อบกพร่องอยู่บ้างแต่ก็สามารถใช้เป็นแนวทางที่จะพัฒนาต่อไปได้ทั้งในส่วนของซอฟต์แวร์และฮาร์ดแวร์ และคงจะเป็นประโยชน์สำหรับคนตาบอดและคนปกติที่จะใช้ฝึกฝนทักษะการพิมพ์ให้ดียิ่งขึ้น และสำหรับการ์ดบันทึกเสียงก็คงจะเป็นทางเลือกหนึ่งในการเลือกใช้ไอซีบันทึกเสียงเบอร์ MC3418 แทนการใช้งานไอซีบันทึกเสียงเบอร์อื่นๆที่มีในท้องตลาด

เอกสารอ้างอิง

- [1] วิศิษฐ์ สุขจิตร และคณะ. “ชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอด”. การประชุมวิชาการทางไฟฟ้าครั้งที่ 19, พฤศจิกายน 2539. หน้า 163-267.
- [2] คุณยา งามฤทธิ์. พิมพ์ดีดไทย(ฉบับครบถ้วนสมบูรณ์). กรุงเทพมหานคร : บริษัทอมรินทร์พริ้นติ้ง แอนด์ พับลิชชิ่ง จำกัด(มหาชน).
- [3] คุณยา งามฤทธิ์. พิมพ์ดีดอังกฤษ(ฉบับครบถ้วนสมบูรณ์). กรุงเทพมหานคร : บริษัทอมรินทร์พริ้นติ้ง แอนด์ พับลิชชิ่ง จำกัด(มหาชน).
- [4] Motorola Inc. MC3418 Motorola Communication data book. 1995
- [5] Willis J. Tompkins, John G. Webster, Editors. Interfacing Sensors to the IBM PC. New Jersey : Prentice-Hall Inc. 1988.
- [6] Altera Corporation. MAX7000 . Altera Data Book. 1998.
- [7] Donald A. Neaman. Electronic Circuit Analysis and Design. McGraw-Hill Higher Education. 2000.
- [8] พรชัย ภาวนย์ศักดิ์. การประมวลผลสัญญาณดิจิทัลเบื้องต้น. กรุงเทพมหานคร : โครงการตำราวิชาการมหาวิทยาลัยเทคโนโลยีมหานคร. 1999.

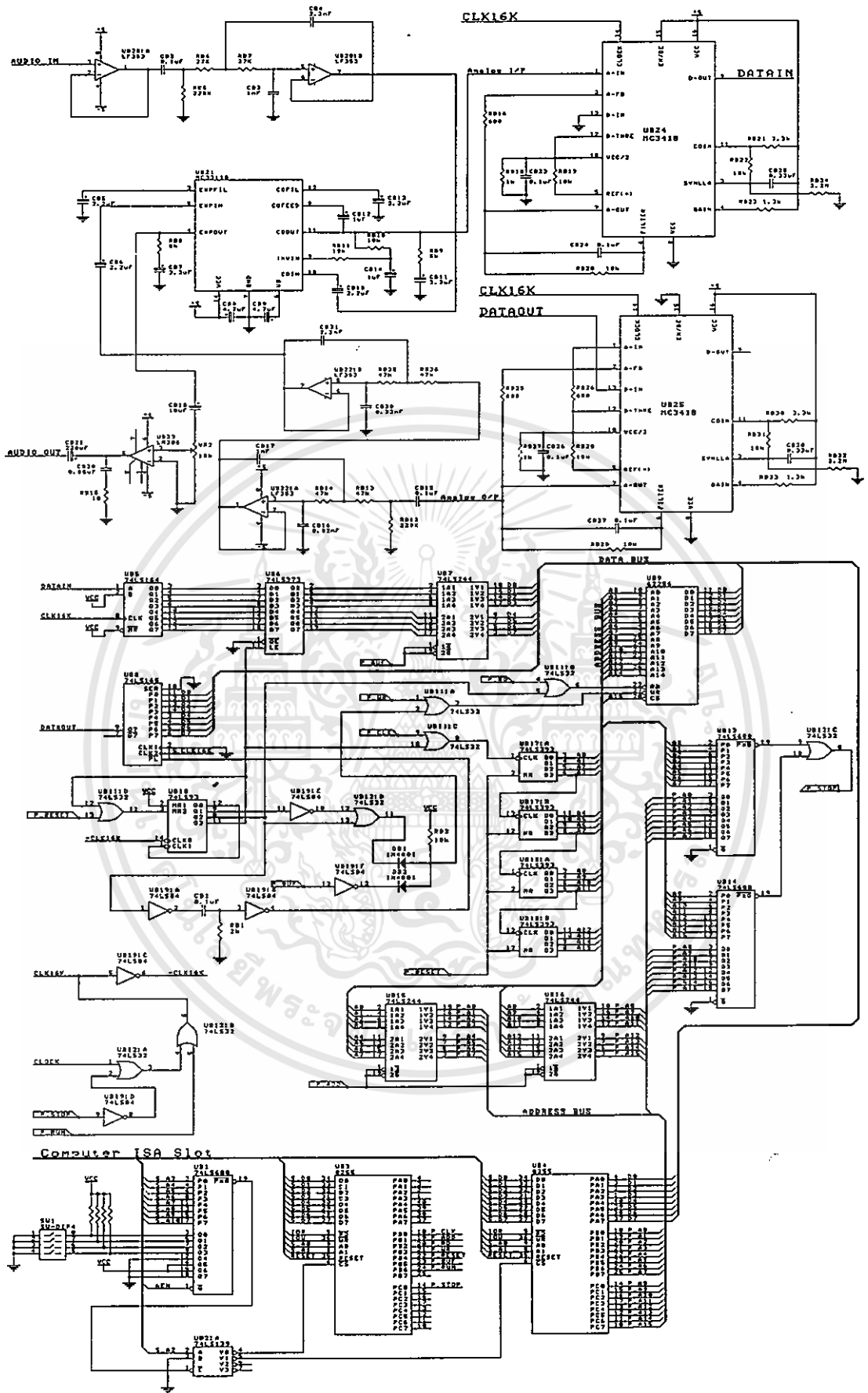


เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ ก.1 วงจรรวมของชุดฝึกพิมพ์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ ก.2 วงจรรวมของการ์ดบันทึกเสียง

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



ภาคผนวก ข.

โปรแกรมของส่วนบันทึกเสียง

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

program DREC;
uses
  Forms,
  MainDREC in 'MainDREC.pas' {Form1},
  CnvFile in 'CnvFile.pas' {Form2};
{$R *.RES}
begin
  Application.Initialize;
  Application.CreateForm(TForm1, Form1);
  Application.CreateForm(TForm2, Form2);
  Application.Run;
end.

```

```

//=====
unit MainDREC;
interface
uses
  Windows, Messages, SysUtils, Classes, Graphics,
  Controls, Forms, Dialogs, ExtCtrls, StdCtrls,
  ComCtrls, ToolWin, Menus, Buttons ;
type

```

```

  TForm1 = class(TForm)
    OpenFileDialog : TOpenDialog;
    SaveDialog1 : TSaveDialog;
    Edit1 : TEdit;
    Image1 : TImage;
    Image2 : TImage;
    Image3 : TImage;
    Cursor1 : TImage;
    Cursor2 : TImage;
    Cstart : TShape;
    Cstop : TShape;
    Timer1 : TTimer;
    BtnPlay : TBitBtn;
    BtnStop : TBitBtn;
    BtnRec : TBitBtn;
    StartTimeText : TLabel;
    StopTimeText : TLabel;
    DeltaTText : TLabel;
    ScrollBar1 : TScrollBar;
    MainMenu1 : TMainMenu;
    MnuFile : TMenuItem;
    MnuFileOpen : TMenuItem;
    MnuFileSave : TMenuItem;
    MnuFileSaveAll : TMenuItem;
    MnuFileSaveSelect : TMenuItem;
    MnuFileConvert : TMenuItem;
    MnuFileExit : TMenuItem;
    MnuEdit : TMenuItem;
    MnuEditCut : TMenuItem;
    MnuEditPaste : TMenuItem;
    MnuEditInsert : TMenuItem;
    MnuEditSelectAll : TMenuItem;
    MnuPlay : TMenuItem;
    MnuPlayRecord : TMenuItem;
    MnuPlayPlay : TMenuItem;
    MnuPlayPlayAll : TMenuItem;
    MnuPlayStop : TMenuItem;
    MnuEffect : TMenuItem;
    MnuEffectMute : TMenuItem;
    MnuEffectFilter : TMenuItem;
    MnuEffectFilter1 : TMenuItem;
    MnuEffectFilter2 : TMenuItem;
    MnuEffectFilter3 : TMenuItem;
    MnuEffectFilter4 : TMenuItem;
    MenuLine : TBevel;
    StatusBar1 : TStatusBar;

```

```

    Bevel1 : TBevel;
    Bevel2 : TBevel;
    Bevel3 : TBevel;

```

```

    procedure FormCreate(Sender: TObject);
    procedure FormClose(Sender: TObject);
      var Action: TCloseAction;
    procedure ScrollBar1Change(Sender: TObject);
    procedure Image1MouseDown(Sender: TObject;
      Button: TMouseButton;
      Shift: TShiftState; X, Y: Integer);
    procedure Image2MouseDown(Sender: TObject;
      Button: TMouseButton; Shift: TShiftState;
      X, Y: Integer);
    procedure Image2MouseUp(Sender: TObject;
      Button: TMouseButton; Shift: TShiftState;
      X, Y: Integer);
    procedure Initial;
    procedure ResetCounter;
    procedure Starting;
    procedure SetEndPoint(EndAddress:integer);
    procedure PlayBack;
    procedure StopRunning;
    procedure ReadData;
    procedure WriteData(Start,Stop : word);
    procedure PlotAll;
    procedure Plot(Time : Integer);
    procedure InitGraph;
    procedure ConvertDMODToPCM;
    procedure ConvertPCMTToDMOD;
    procedure Filter(Freq : Integer);
    procedure FindIOAddress;
    procedure MnuFileSaveAllClick(Sender: TObject);
    procedure MnuFileOpenClick(Sender: TObject);
    procedure MnuFileSaveSelectClick(Sender:
      TObject);
    procedure MnuFileConvertClick(Sender: TObject);
    procedure MnuFileExitClick(Sender: TObject);
    procedure MnuEditCutClick(Sender: TObject);
    procedure MnuEditPasteClick(Sender: TObject);
    procedure MnuEditInsertClick(Sender: TObject);
    procedure MnuEditSelectAllClick(Sender: TObject);
    procedure MnuPlayRecordClick(Sender: TObject);
    procedure MnuPlayPlayClick(Sender: TObject);
    procedure MnuPlayPlayAllClick(Sender: TObject);
    procedure MnuPlayStopClick(Sender: TObject);
    procedure MnuEffectMuteClick(Sender: TObject);
    procedure MnuEffectFilter1Click(Sender: TObject);
    procedure MnuEffectFilter2Click(Sender: TObject);
    procedure MnuEffectFilter3Click(Sender: TObject);
    procedure MnuEffectFilter4Click(Sender: TObject);
    procedure MnuFileSaveClick(Sender: TObject);
    procedure Timer1Timer(Sender: TObject);
  private
    { Private declarations }
  public
    { Public declarations }
  end;

```

```

var
  Form1: TForm1;
  Data : array[0..32767] of Byte;
  DataPCM : array[0..262144] of Word;
  MaxData,DataLength : Word;
  RightClick,LeftClick : Boolean;
  StartPoint,StopPoint : Word;
  StartTime,StopTime : Real;

```

```

DataPortA1 ,DataPortB1 ,DataPortC1,
DataPortA2 ,DataPortB2 ,DataPortC2 : Byte;
Recording,Playing : Boolean;
CurrentFile : string;
Modify : Boolean;
CardFound : Boolean;
PortA1 : word;
PortB1 : word;
PortC1 : word;
PortControl1 : word;
PortA2 : word;
PortB2 : word;
PortC2 : word;
PortControl2 : word;
implementation
uses CnvFile;
{$R *.DFM}

//-----
Procedure TForm1.FormCreate(Sender: TObject);
begin
Form1.Left := 1;
Form1.Top := 1;
Form1.Width := Screen.Width*11 div 12;
Form1.Height := Screen.Height*11 div 12;
MenuLine.Top := 0;
MenuLine.Left := 0;
MenuLine.Width := Form1.ClientWidth-5;
Image1.Top := 15;
Image1.Left := 15;
Image1.Height := round((Form1.ClientHeight-75)*
0.15);
Image1.Width := Form1.ClientWidth-30;
Image1.Canvas.Create;
Bevel1.Top := Image1.Top-2;
Bevel1.Left := Image1.Left-2;
Bevel1.Height := Image1.Height+4;
Bevel1.Width := Image1.Width+4;
Image2.Top := Image1.Top + Image1.Height + 15;
Image2.Left := Image1.Left;
Image2.Height := round((Form1.ClientHeight-75)*
0.85);
Image2.Width := Form1.ClientWidth - 155;
Image2.Canvas.Create;
Bevel2.Top := Image2.Top-2;
Bevel2.Left := Image2.Left-2;
Bevel2.Height := Image2.Height + 6 +
ScrollBar1.Height;
Bevel2.Width := Image2.Width+4;
Image3.Top := Image1.Top-1;
Image3.Left := Image1.Left;
Image3.Height := Image1.Height+2;
Image3.Width := Image1.Width;
Image3.Canvas.Create;
ScrollBar1.Top := Image2.Top + Image2.Height + 2;
ScrollBar1.Left := Image2.Left;
ScrollBar1.Width := Image2.Width;
BtnPlay.Left := 25 + Image2.Width ;
BtnStop.Left := 65 + Image2.Width;
BtnRec.Left := 105 + Image2.Width;
BtnPlay.Top := 140 + Image1.Height ;
BtnStop.Top := 140 + Image1.Height;
BtnRec.Top := 140 + Image1.Height;
Cursor1.Top := Image2.Top;
Cursor1.Left := Image2.Left;
Cursor1.Height := Image2.Height;
Cursor1.Width := 1;
Cursor1.Canvas.Pen.Color := clBlue;
Cursor1.Canvas.Pen.Style := psDot;
Cursor1.Canvas.Rectangle(0,0,Cursor1.Width,
Cursor1.Height);
Cursor2.Top := Image2.Top;
Cursor2.Left := Image2.Left;
Cursor2.Height := Image2.Height;
Cursor2.Width := 1;
Cursor2.Canvas.Pen.Color := clGreen;
Cursor2.Canvas.Pen.Style := psDot;
Cursor2.Canvas.Rectangle(0,0,Cursor2.Width,
Cursor2.Height);
Cstart.Left := Image1.Left;
Cstop.Left := Image1.Left;
Cstart.Top := Image1.Top;
Cstop.Top := Image1.Top;
Cstart.Height := Image1.Height;
Cstop.Height := Image1.Height;
Edit1.Visible := False;
Edit1.Left := 40+ Image2.Width;
StartTimeText.Left := 40+ Image2.Width;
StopTimeText.Left := 40+ Image2.Width;
DeltaTText.Left := 40+ Image2.Width;
Edit1.Top := 100+ Image1.Height;
StartTimeText.Top := 40+ Image1.Height;
StopTimeText.Top := 60+ Image1.Height;
DeltaTText.Top := 80+ Image1.Height;
Bevel3.Top := Bevel2.Top;
Bevel3.Left := StartTimeText.Left - 15;
Bevel3.Height := 80;
Bevel3.Width := 15 + Image1.Width - Bevel3.Left;
BtnPlay.Top := Bevel3.top + Bevel3.Height + 10;
BtnStop.Top := Bevel3.top + Bevel3.Height + 10;
BtnRec.Top := Bevel3.top + Bevel3.Height + 10;
MaxData := 2047;
ScrollBar1.Enabled := False;
RightClick := False;
LeftClick :=False;
StartPoint := 0;
StopPoint := 0;
StartTime := 0;
StopTime :=0;
Recording := False;
Playing := False;
FindIOAddress;
Initial;
CurrentFile := "";
Modify := False;
end;

//-----
Procedure TForm1.FormClose(Sender: TObject;
var Action: TCloseAction);
var ret : integer;
begin
if modify = true then
begin
ret:=MessageDlg('Current file does not save. Save
it?', mtWarning, [mbYes,mbNo], 0);
if ret = 6 then MnuFileSaveClick(Sender);
end;
end;

//-----
Procedure TForm1.InitGraph;
begin
ScrollBar1.Max := round(10*MaxData/2048)-10;

```

```

if ScrollBar1.Max > 1 then
  ScrollBar1.Enabled := True
Else ScrollBar1.Enabled := False;
ScrollBar1.Position := 0;
Form1.Cursor := crHourGlass;
StatusBar1.SimpleText := ' Ploting Graph Please
  Wait';

PlotAll;
Plot(0);
StatusBar1.SimpleText := "";
Form1.Cursor := crDefault;
if CardFound then
begin
  MnuPlayStop.Enabled := False;
  MnuPlayRecord.Enabled := True;
  MnuPlayPlay.Enabled := True;
  MnuPlayPlayAll.Enabled := True;
  BtnPlay.Enabled := True;
  BtnStop.Enabled := False;
  BtnRec.Enabled := True;
end;
end;

//-----
Procedure TForm1.ConvertPCMTToDMOD;
var x,i: Word;
    a,b,c,d : Byte;
    Dir : Real;
    A0,A1,Vc,Vo,Vi,dt : Real;
    Mul1,Mul2,Mul3 : Real;
begin
  StatusBar1.SimpleText := ' Convert Data ';
  Vc := 0;
  Vo := 2.5;
  dt := 62.5e-6;
  a := 1;
  b := 0;
  c := 1;
  Mul1 := Exp(-dt/(18000*0.33e-6));
  Mul2 := Exp(-dt/(21300*0.33e-6));
  Mul3 := Exp(-dt/(10000*0.1e-6));
  for x:=0 to DataLength-1 do
  begin
    Data[x] := 0;
    for i:=0 to 7 do
    begin
      Vi := 5*DataPCM[x*8+i]/65536;
      if Vi<Vo then d := 0 else d:=1;
      Data[x] := Data[x] or (d shl (7-i));
      if ((a=b)and(a=c)and(a=d)) then
      begin
        A0 := Vc-5;
        Vc := Mul1*A0 + 5.0;
      end
      else
      begin
        A0 := Vc;
        Vc := Mul2*A0;
      end;
      if (d=1) then Dir:=1 else Dir:=-1;
      A1 := Vo - 2.5 - Dir*(Vc/0.13);
      Vo := A1*Mul3 + 2.5 + Dir*(Vc/0.13);
      a := b;
      b := c;
      c := d;
    end;
  end;
end;

//-----
Procedure TForm1.ConvertDMODToPCM;
var x,i: Word;
    a,b,c,d : Byte;
    Dir : Real;
    A0,A1,Vc,Vo,dt : Real;
    Mul1,Mul2,Mul3 : Real;
begin
  StatusBar1.SimpleText := ' Convert Data ';
  Vc := 0;
  Vo := 2.5;
  dt := 62.5e-6;
  b := 0;
  c := 1;
  d := 0;
  Mul1 := Exp(-dt/(18000*0.33e-6));
  Mul2 := Exp(-dt/(21300*0.33e-6));
  Mul3 := Exp(-dt/(10000*0.1e-6));
  for x:=0 to DataLength-1 do
  begin
    for i:=0 to 7 do
    begin
      a := b;
      b := c;
      c := d;
      d := (data[x] shr (7-i)) and $01;
      if ((a=b)and(a=c)and(a=d)) then
      begin
        A0 := Vc-5;
        Vc := Mul1*A0 + 5.0;
      end
      else
      begin
        A0 := Vc;
        Vc := Mul2*A0;
      end;
      if (d=1) then Dir:=1 else Dir:=-1;
      A1 := Vo - 2.5 - Dir*(Vc/0.13);
      Vo := A1*Mul3 + 2.5 + Dir*(Vc/0.13);
      DataPCM[x*8+i] := round(65536*Vo/5);
    end;
  end;
  StatusBar1.SimpleText := "";
end;

//-----
Procedure TForm1.PlotAll;
var x: Word;
    y : integer;
    Rect : TRect;
    Mul5 : Real;
begin
  Rect.Left := 0;
  Rect.Top := 0;
  Rect.Right := Image1.Width;
  Rect.Bottom := Image1.Height;
  Image1.Canvas.FillRect(Rect);
  Image1.Canvas.Pen.Color := clRed ;
  Image1.Canvas.MoveTo(0,round(Image1.Height/2));
  Mul5 := Image1.Width/(MaxData*8);
  for x:=0 to DataLength-1 do
  begin
    y := Image1.Height - round(Image1.Height*
      DataPCM[x*8]/65536);
  end;
end;

```

```

    Image1.Canvas.lineto(round((x*8)*Mul5),y);
end;
end;

//-----
Procedure TForm1.Plot(time : integer);
var x : Word;
    Vo,Mul1,Mul2 : Real;
    y,Point : integer;
    Rect : TRect;
begin
    Mul1 := Image2.Height/5;
    Mul2 := Image2.Width/(2048*8);
    Rect.Top := 0;
    Rect.Left := 0;
    Rect.Right := Image2.Width;
    Rect.Bottom := Image2.Height;
    Image2.Canvas.FillRect(Rect);
    Image2.Canvas.Pen.Color := clRed ;
    Image2.Canvas.MoveTo(0,round(Image2.Height/2));
    for x:=0 to 2048 do
    if x+round(time*204.8)<DataLength then
    begin
        Vo:= 5*DataPCM[x*8+round(8*Time*204.8)]/
            65536;
        y := Image2.Height - round(Mul1*Vo);
        Image2.Canvas.lineto(round((x*8)*Mul2),y);
    end;
    Image3.Canvas.Pen.Color := clBlue;
    Image3.Left := Image1.Left+round(
        (Image1.Width*Time/10)/(MaxData/2048));
    Image3.Width := round(Image1.Width*2048/
        MaxData);
    Image3.Canvas.Rectangle(0,0,Image3.Width,
        Image3.Height);
    Point := round(Time*2048/10);
    if StartPoint < Point then
        Cursor1.Left := Image2.Left else
    if StartPoint > Point+2048 then
        Cursor1.Left := Image2.Left+Image2.Width
    else Cursor1.Left := Image2.Left+round((StartPoint-
        Point)*Image2.Width/2048);
    if StopPoint < Point then
        Cursor2.Left := Image2.Left else
    if StopPoint > Point+2048 then
        Cursor2.Left := Image2.Left+Image2.Width
    else Cursor2.Left := Image2.Left+round((StopPoint-
        Point)*Image2.Width/2048);
end;

//-----
Procedure TForm1.ScrollBar1Change(Sender:
    TObject);
begin
    Plot(ScrollBar1.Position);
end;

//-----
Procedure TForm1.Image1MouseDown(Sender:
    TObject; Button: TMouseButton;
    Shift: TShiftState; X, Y: Integer);
var Time : Integer;
begin
    Time := round(10*X*MaxData/(Image1.Width*
        2048))-1;
    if Time < 0 Then Time := 0;
    if Time > ScrollBar1.Max then
        Time := ScrollBar1.Max;
    ScrollBar1.Position := Time;
end;

//-----
Procedure TForm1.Image2MouseDown(Sender:
    TObject; Button: TMouseButton;
    Shift: TShiftState; X, Y: Integer);
var Time,DeltaT : Real;
    Point : Integer;
begin
    Time := (ScrollBar1.Position/10) +
        (X/Image2.Width);
    Point := round(Time * 2048);
    if (Button = mbLeft) and (Point<StopPoint)then
    begin
        LeftClick := True;
        Cursor1.Left := Image2.Left + X;
        Cstart.Left := round(Image1.Width*Point/
            MaxData)+Image1.Left;
        StartPoint := Point;
        StartTime := Time;
        StartTimeText.Caption := 'Start : '+inttostr(round(
            Time*1000))+ ' ms';
        DeltaT := StopTime-StartTime;
        DeltaTText.Caption := 'Delta t : '+inttostr(round(
            DeltaT*1000))+ ' ms';
    end else
    if (Button = mbRight) and (point>StartPoint) and
        (Point<DataLength) Then
    begin
        RightClick := True;
        Cursor2.Left := Image2.Left + X;
        Cstop.Left := round(Image1.Width*Point/
            MaxData)+Image1.Left;
        StopPoint := Point;
        StopTime := Time;
        StopTimeText.Caption := 'Stop : '+inttostr(round(
            Time*1000))+ ' ms';
        DeltaT := StopTime-StartTime;
        DeltaTText.Caption := 'Delta t : '+inttostr(round(
            DeltaT*1000))+ ' ms';
    end;
end;

//-----
Procedure TForm1.Image2MouseUp(Sender: TObject;
    Button: TMouseButton;
    Shift: TShiftState; X, Y: Integer);
begin
    RightClick := False;
    LeftClick := False;
end;

//-----
Procedure TForm1.Initial;
begin
    asm
        mov AL,$99
        mov DX,PortControl1
        out DX,AL (* 8255#1 A-IN B-OUT C-IN *)
        mov AL,$90
        mov DX,PortControl2
        out DX,AL (* 8255#2 A-IN B-OUT C-OUT *)
    end;
    DataPortB1 := $6E;
    asm

```

```

    mov AL,DataPortB1
    mov DX,PortB1
    out DX,AL
end;
ResetCounter;
end;

//-----
Procedure TForm1.ResetCounter;
begin
    asm
        or DataPortB1,$10
        mov DX,PortB1
        mov AL,DataPortB1
        out DX,AL (* Send Hi To Reset Counter *)
        and DataPortB1,$EF;
        mov DX,PortB1
        mov AL,DataPortB1
        out DX,AL (* Reset Counter Complete *)
    end;
end;

//-----
Procedure TForm1.Starting;
begin
    ResetCounter;
    asm
        mov DataPortB1,$06
        mov AL,DataPortB1
        mov DX,PortB1
        out DX,AL
    end;
end;

//-----
Procedure TForm1.SetEndPoint(EndAddress:integer);
begin
    DataPortC2 := (EndAddress and $FF00) shr 8;
    DataPortB2 := EndAddress and $FF ;
    asm
        mov AL,DataPortB2
        mov DX,PortB2
        out DX,AL (* Send High Byte Address *)
        mov AL,DataPortC2
        mov DX,PortC2
        out DX,AL (* Send Low Byte Address *)
    end;
end;

//-----
Procedure TForm1.PlayBack;
begin
    ResetCounter;
    DataPortB1 := $2A;
    asm
        mov AL,DataPortB1
        mov DX,PortB1
        out DX,AL
    end;
end;

//-----
Procedure TForm1.StopRunning;
begin
    DataPortB1 := $6E;
    asm
        mov AL,DataPortB1
        mov DX,PortB1
        out DX,AL
    end;
end;

    mov DX,PortB1
    out DX,AL
end;

//-----
Procedure TForm1.ReadData;
var i : word;
    dat : byte;
begin
    StatusBar1.SimpleText := ' Reading Data ';
    ResetCounter;
    for i:=0 to DataLength-1 do
        begin
            asm
                and DataPortB1,$FB; (* Reset Bit P_RD *)
                mov AL,DataPortB1
                mov DX,PortB1
                out DX,AL
                mov DX,PortA2
                in AL,DX
                mov dat,AL (* Read Data *)
                or DataPortB1,$04; (* Set Bit P_RD *)
                mov AL,DataPortB1
                mov DX,PortB1
                out DX,AL
                or DataPortB1,$01; (* Set Bit P_CLK *)
                mov AL,DataPortB1
                mov DX,PortB1
                out DX,AL
                and DataPortB1,$FE; (* Reset Bit P_CLK *)
                mov AL,DataPortB1
                mov DX,PortB1
                out DX,AL
            end;
            data[i] := dat;
        end;
    end;
    StatusBar1.SimpleText := ";
    ConvertDMODToPCM;
end;

//-----
Procedure TForm1.WriteData(Start,Stop:word);
var i : word;
    dat : byte;
begin
    asm
        mov AL,$80 (* 8255#2 A-OUT B-OUT C-OUT*)
        mov DX,PortControl2
        out DX,AL
    end;
    ResetCounter;
    for i:=Start to Stop do
        begin
            dat := data[i];
            asm
                mov AL,dat (* Write Data *)
                mov DX,PortA2
                out DX,AL
                and DataPortB1,$F7 (* Reset Bit P_WR *)
                mov AL,DataPortB1
                mov DX,PortB1
                out DX,AL
                or DataPortB1,$08 (* Set Bit P_WR *)
                mov AL,DataPortB1
                mov DX,PortB1
                out DX,AL
            end;
        end;
    end;
end;

```

```

or DataPortB1,$01      (* Set Bit P_CLK *) Procedure TForm1.MnuFileSaveClick(Sender:
mov AL,DataPortB1      TObject);
mov DX,PortB1
out DX,AL
and DataPortB1,$FE    (* Reset Bit P_CLK *)
mov AL,DataPortB1
mov DX,PortB1
out DX,AL
end;
end;
asm
mov AL,$90 (* 8255#2 A-IN B-OUT C-OUT*)
mov DX,PortControl2
out DX,AL
end;
end;

//-----
Procedure TForm1.MnuFileOpenClick(Sender:
TObject);
var FileName : string;
LoadFile : file;
FSize : Word;
ret : integer;
begin
if modify = true then
begin
ret:=MessageDlg('Current file does not save. Save
it? ', mtWarning, [mbYes,mbNo], 0);
if ret = 6 then MnuFileSaveClick(Sender);
end;
OpenDialog1.FileName := '';
OpenDialog1.Execute;
FileName := OpenDialog1.FileName;
if FileExists(FileName) then
begin
MnuFileSave.Enabled := true;
MnuFileSaveAll.Enabled := true;
MnuFileSaveSelect.Enabled := true;
MnuEdit.Enabled := true;
CurrentFile := FileName;
Modify := False;
Form1.Caption := 'D-MOD Recorder
[+FileName+]';
AssignFile(LoadFile,FileName);
Reset(LoadFile,1);
FSize := FileSize(LoadFile);
DataLength := FSize;
MaxData := 0;
repeat
MaxData := MaxData +2048;
until MaxData >= DataLength;
BlockRead(LoadFile, Data, DataLength);
CloseFile(LoadFile);
ConvertDMODToPCM;
InitGraph;
MnuEditSelectAllClick(Sender);
MnuEffect.Enabled := True;
end
else if FileName <> '' then
begin
MessageDlg('File does not Exist', mtError,
[mbOk], 0);
end;
end;

//-----
var SaveFile : file;
begin
Modify := False;
Form1.Caption := 'D-MOD Recorder
[+CurrentFile+]';
AssignFile(SaveFile,CurrentFile);
Rewrite(SaveFile,1);
BlockWrite(SaveFile, Data, DataLength);
CloseFile(SaveFile);
end;

//-----
Procedure TForm1.MnuFileSaveAllClick(Sender:
TObject);
var FileName : string;
SaveFile : file;
ret : integer;
begin
SaveDialog1.FileName := '';
SaveDialog1.Execute;
if SaveDialog1.FileName <> '' then
begin
ret := 6;
FileName := SaveDialog1.FileName;
if ExtractFileExt(FileName) = '' then
FileName := FileName + '.dm';
if FileExists(FileName) then
ret := MessageDlg('Do you want to replace the
existing '+ExtractFileName(FileName)+'',
mtConfirmation, [mbYes,mbNo], 0);
if ret=6 then
begin
Modify := False;
CurrentFile := FileName;
Form1.Caption := 'D-MOD Recorder
[+FileName+]';
AssignFile(SaveFile,FileName);
Rewrite(SaveFile,1);
BlockWrite(SaveFile, Data, DataLength);
CloseFile(SaveFile);
end;
end;
end;

//-----
Procedure TForm1.MnuFileSaveSelectClick(Sender:
TObject);
var FileName : string;
SaveFile : file of Byte;
ret,i : word;
begin
SaveDialog1.FileName := '';
SaveDialog1.Execute;
if SaveDialog1.FileName <> '' then
begin
ret := 6;
FileName := SaveDialog1.FileName;
if ExtractFileExt(FileName) = '' then
FileName := FileName + '.dm';
if FileExists(FileName) then
ret := MessageDlg('Do you want to replace the
existing '+ExtractFileName(FileName)+'',
mtConfirmation, [mbYes,mbNo], 0);
if ret=6 then
begin

```

```

AssignFile(SaveFile,FileName);
Rewrite(SaveFile);
for i:=StartPoint to StopPoint do
  write(SaveFile,Data[i]);
CloseFile(SaveFile);
end;
end;
end;

//-----
procedure TForm1.MnuFileConvertClick(Sender:
                                TObject);
begin
  Application.CreateForm(TForm2,Form2);
  Form2.Show;
  Form1.Visible := False;
  MnuFileConvert.Enabled := False;
end;

//-----
Procedure TForm1.MnuFileExitClick(Sender: TObject);
var ret : integer;
begin
  if modify = true then
    begin
      ret:=MessageDlg('Current file does not save. Save
        it?', mtWarning, [mbYes,mbNo], 0);
      if ret = 6 then MnuFileSaveClick(Sender);
    end;
    Halt(1);
  end;
end;

//-----
Procedure TForm1.MnuEditCutClick(Sender: TObject);
var i : integer;
begin
  for i:= StopPoint to DataLength do
    Data[StartPoint+(i- StopPoint)] := Data[i];
  DataLength := DataLength - (StopPoint-StartPoint);
  Edit1.Text := IntToStr(DataLength);
  ConvertDMODToPCM;
  MaxData := 0;
  repeat
    MaxData := MaxData +2048;
  until MaxData >= DataLength;
  InitGraph;
  MnuEditSelectAllClick(Sender);
  Modify := True;
  Form1.Caption := 'D-MOD Recorder
    [*+CurrentFile+'];
end;

//-----
Procedure TForm1.MnuEditPasteClick(Sender:
                                TObject);
var FileName : string;
    LoadFile : File of byte;
    FSize,i : integer;
begin
  OpenFileDialog.FileName := "";
  OpenFileDialog.Execute;
  FileName := OpenFileDialog.FileName;
  if FileExists(FileName) then
    begin
      AssignFile(LoadFile,FileName);
      Reset(LoadFile);
      FSize := FileSize(LoadFile);
      if FSize+DataLength <= $8000 then
        begin
          Modify := true;
          Form1.Caption := 'D-MOD Recorder
            [*+CurrentFile+'];
          DataLength := DataLength + FSize;
          MaxData := 0;
          repeat
            MaxData := MaxData +2048;
          until MaxData >= DataLength;
          for i:=0 to Datalength - (StartPoint+Fsize-1) do
            begin
              Data[DataLength-i] := Data[DataLength-
                Fsize-i]
            end;
            i := 0;
          repeat
            Read(LoadFile,Data[StartPoint+i]);
            i := i+1;
          until eof(LoadFile);
          CloseFile(LoadFile);
        end;
      end;
    end;
end;

if FSize+DataLength <= $8000 then
  begin
    Modify := true;
    Form1.Caption := 'D-MOD Recorder
      [*+CurrentFile+'];
    DataLength := DataLength + FSize;
    MaxData := 0;
    repeat
      MaxData := MaxData +2048;
    until MaxData >= DataLength;
    i := 0;
    repeat
      Read(LoadFile,Data[DataLength-Fsize+i]);
      i := i+1;
    until eof(LoadFile);
    CloseFile(LoadFile);
  end;
else
  MessageDlg('File is too big !', mtError,
    [mbok], 0);
end;
else if FileName <> " then
  begin
    MessageDlg('File does not Exist', mtError,
      [mbok], 0);
  end;
end;
end;

//-----
Procedure TForm1.MnuEditInsertClick(Sender:
                                TObject);
var FileName : string;
    LoadFile : File of byte;
    FSize,i : integer;
begin
  OpenFileDialog.FileName := "";
  OpenFileDialog.Execute;
  FileName := OpenFileDialog.FileName;
  if FileExists(FileName) then
    begin
      AssignFile(LoadFile,FileName);
      Reset(LoadFile);
      FSize := FileSize(LoadFile);
      if FSize+DataLength <= $8000 then
        begin
          Modify := true;
          Form1.Caption := 'D-MOD Recorder
            [*+CurrentFile+'];
          DataLength := DataLength + FSize;
          MaxData := 0;
          repeat
            MaxData := MaxData +2048;
          until MaxData >= DataLength;
          for i:=0 to Datalength - (StartPoint+Fsize-1) do
            begin
              Data[DataLength-i] := Data[DataLength-
                Fsize-i]
            end;
            i := 0;
          repeat
            Read(LoadFile,Data[StartPoint+i]);
            i := i+1;
          until eof(LoadFile);
          CloseFile(LoadFile);
        end;
      end;
    end;
end;
end;
end;

```

```

ConvertDMODToPCM;
InitGraph;
MnuEditSelectAllClick(Sender);
end
else
  MessageDlg('File is too big !', mtError,
    [mbok], 0);
end
else if FileName <> '' then
begin
  MessageDlg('File does not Exist', mtError,
    [mbok], 0);
end;
end;

//-----
Procedure TForm1.MnuEditSelectAllClick(Sender:
  TObject);

var Point : integer;
begin
  StartPoint := 0;
  StopPoint := DataLength;
  StartTime := 0;
  StopTime := DataLength/2048;
  Cursor1.Left := Image2.Left;
  Point := round(ScrollBar1.Position*2048/10);
  if StopPoint > Point+2048 then
    Cursor2.Left := Image2.Left+Image2.Width
  else Cursor2.Left := Image2.Left+round((StopPoint-
    Point)*Image2.Width/2048);
  CStart.Left := Image1.Left;
  CStop.Left := Image1.Left+round(image1.Width*
    DataLength/MaxData);
  StartTimeText.Caption := 'Start : 0 ms';
  StopTimeText.Caption := 'Stop : '+inttostr(round(
    DataLength*1000/2048))+ ' ms';
  DeltaTText.Caption := 'Delta t : '+inttostr(round(
    DataLength*1000/2048))+ ' ms';
end;

//-----
Procedure TForm1.MnuPlayRecordClick(Sender:
  TObject);
begin
  MnuFileSave.Enabled := true;
  MnuFileSaveAll.Enabled := true;
  MnuFileSaveSelect.Enabled := true;
  MnuEdit.Enabled := true;
  CurrentFile := '';
  Modify := True;
  Form1.Caption := 'D-MOD Recorder [Untitled]';
  MaxData := $8000;
  DataLength := $8000;
  SetEndPoint(MaxData);
  Recording := True;
  MnuPlayStop.Enabled := True;
  MnuPlayRecord.Enabled := False;
  MnuPlayPlay.Enabled := False;
  MnuPlayPlayAll.Enabled := False;
  BtnPlay.Enabled := False;
  BtnStop.Enabled := True;
  BtnRec.Enabled := False;
  Timer1.Enabled := True;
  Starting;
  MnuEffect.Enabled := True;
end;

//-----
Procedure TForm1.MnuPlayPlayClick(Sender:
  TObject);
begin
  WriteData(StartPoint,StopPoint);
  SetEndPoint(StopPoint-StartPoint+1);
  Playing := True;
  MnuPlayStop.Enabled := True;
  MnuPlayRecord.Enabled := False;
  MnuPlayPlay.Enabled := False;
  MnuPlayPlayAll.Enabled := False;
  BtnPlay.Enabled := False;
  BtnStop.Enabled := True;
  BtnRec.Enabled := False;
  Timer1.Enabled := True;
  PlayBack;
end;

//-----
Procedure TForm1.MnuPlayPlayAllClick(Sender:
  TObject);
begin
  WriteData(0,DataLength);
  SetEndPoint(DataLength);
  Playing := True;
  MnuPlayStop.Enabled := True;
  MnuPlayRecord.Enabled := False;
  MnuPlayPlay.Enabled := False;
  MnuPlayPlayAll.Enabled := False;
  BtnPlay.Enabled := False;
  BtnStop.Enabled := True;
  BtnRec.Enabled := False;
  Timer1.Enabled := True;
  PlayBack;
end;

//-----
Procedure TForm1.MnuPlayStopClick(Sender:
  TObject);
begin
  if Recording Then
  begin
    StopRunning;
    asm
      mov AL,$9B
      mov DX,PortControl2
      out DX,AL (* 8255#2 A-IN B-IN C-IN *)
      and DataPortB1,$FD (* Reset Bit P_ADD *)
      mov AL,DataPortB1
      mov DX,PortB1
      out DX,AL
      mov DX,PortB2
      in AL,DX (* Read Low Address *)
      mov CL,AL
      mov DX,PortC2
      in AL,DX (* Read High Address *)
      mov CH,AL
      mov DataLength,CX
      or DataPortB1,$02 (* Set Bit P_ADD *)
      mov AL,DataPortB1
      mov DX,PortB1
      out DX,AL
      mov AL,$90
      mov DX,PortControl2
      out DX,AL (* 8255#2 A-IN B-OUT C-OUT *)
    end;
    ReadData;
  end;
end;

```

```

MaxData := 0;
repeat
  MaxData := MaxData + 2048;
until MaxData >= DataLength;
Recording := False;
InitGraph;
MnuEditSelectAllClick(Sender);
end;
if Playing then
begin
  StopRunning;
  Playing := False;
  MnuPlayStop.Enabled := False;
  MnuPlayRecord.Enabled := True;
  MnuPlayPlay.Enabled := True;
  MnuPlayPlayAll.Enabled := True;
  BtnPlay.Enabled := True;
  BtnStop.Enabled := False;
  BtnRec.Enabled := True;
end;
Timer1.Enabled := False;
end;

//-----
Procedure TForm1.Timer1Timer(Sender: TObject);
begin
  if Playing then
  begin
    asm
      mov DX,PortC1
      in AL,DX
      mov DataPortC1,AL
    end;
    if (DataPortC1 and $01) = 0 then
    begin
      Playing := False;
      StopRunning;
      MnuPlayStop.Enabled := False;
      MnuPlayRecord.Enabled := True;
      MnuPlayPlay.Enabled := True;
      MnuPlayPlayAll.Enabled := True;
      BtnPlay.Enabled := True;
      BtnStop.Enabled := False;
      BtnRec.Enabled := True;
      Timer1.Enabled := False;
    end;
  end;
  if Recording then
  begin
    asm
      mov DX,PortC1
      in AL,DX
      mov DataPortC1,AL
    end;
    if (DataPortC1 and $01) = 0 then
    begin
      Recording := False;
      StopRunning;
      ReadData;
      InitGraph;
      MnuEditSelectAllClick(Sender);
      Timer1.Enabled := False;
    end;
  end;
end;

//-----
Procedure TForm1.MnuEffectMuteClick(Sender:
                                     TObject);
var i: longint;
begin
  Modify := True;
  Form1.Caption := 'D-MOD Recorder
                    [+CurrentFile+'];
  for i:=StartPoint*8 to StopPoint*8 do
    DataPCM[i] := 32768 ;
  ConvertPCMTToDMOD;
  PlotAll;
  Plot(ScrollBar1.Position);
end;

//-----
Procedure TForm1.MnuEffectFilter1Click(Sender:
                                       TObject);
begin
  Filter(1000);
end;

//-----
Procedure TForm1.MnuEffectFilter2Click(Sender:
                                       TObject);
begin
  Filter(2000);
end;

//-----
Procedure TForm1.MnuEffectFilter3Click(Sender:
                                       TObject);
begin
  Filter(3000);
end;

//-----
Procedure TForm1.MnuEffectFilter4Click(Sender:
                                       TObject);
begin
  Filter(4000);
end;

//-----
Procedure TForm1.Filter(Freq : Integer);
const M=101;
var h : array[0..M-1] of real;
    tmp : array[1..M] of integer;
    i,n,k,MM : integer;
    wc : real;
    Result : real;
begin
  (* Generated Impulse Response of Ideal Low Pass
   Filter at Wc *)
  Modify := True;
  Form1.Caption := 'D-MOD Recorder
                    [+CurrentFile+'];
  MM := DataLength*8;
  wc := Freq*2*Pi/16000;
  for i := 0 to M-1 do
  begin
    h[i] := 0.6366*sin(wc*(i-50+0.00001))/
            (2*(i-50+0.00001));
    tmp[i+1]:=0;
  end;
  (* Multiply by Hammimg window *)
  for i := 0 to M-1 do
  begin

```

```

h[i] := h[i] * (0.54-0.46*cos(2*Pi*i/(M-1)));
tmp[i+1]:=0;
end;
for n:=1 to M+MM-(M div 2) do
begin
(* Save data into tmp and shift data *)
for i:=1 to M do
if i<M then tmp[i] := tmp[i+1] else
if n < MM+1 then tmp[i]:= DataPCM[n]
else tmp[i]:=0;
(* Convolution *)
if (n > (M div 2) )and( n-(M div 2)<= MM) then
begin
result := 0;
for k:=0 to M-1 do
if (n-k > 0) then
result := result + h[k]*tmp[M-k];
DataPCM[n-(M div 2)] := round(result);
end;
end;
ConvertPCMTToDMOD;
PlotAll;
Plot(ScrollBar1.Position);
end;

//-----
Procedure TForm1.FindIOAddress;
var i,j : integer;
addr : byte;
begin
i:=0;
repeat
CardFound := true;
PortControl1 := $303 + i*8;
PortControl2 := $307 + i*8;
PortB1 := $301 + i*8;
PortB2 := $305 + i*8;
DataPortB1 := $6C;
asm
mov AL,$99
mov DX,PortControl1
out DX,AL (* 8255#1 A-IN B-OUT C-IN *)
mov AL,$9B
mov DX,PortControl2
out DX,AL (* 8255#2 A-IN B-IN C-IN *)
mov AL,DataPortB1
mov DX,PortB1
out DX,AL
end;
ResetCounter;
j := 0;
repeat
asm { Count Up I Address}
or DataPortB1,$01; (* Set Bit P_CLK *)
mov AL,DataPortB1
mov DX,PortB1
out DX,AL
and DataPortB1,$FE; (* Reset Bit P_CLK *)
mov AL,DataPortB1
mov DX,PortB1
out DX,AL
mov DX,PortB2
in AL,DX (* Read Low Address *)
mov addr,AL
end;
j := j+1;
if addr <> j then CardFound := false;
until (j=5) or (not CardFound);
i := i+1;
until CardFound or (i=8);
i := i-1;
if CardFound then
begin
PortA1 := $300 + i*8;
PortB1 := $301 + i*8;
PortC1 := $302 + i*8;
PortA2 := $304 + i*8;
PortB2 := $305 + i*8;
PortC2 := $306 + i*8;
PortControl1 := $303 + i*8;
PortControl2 := $307 + i*8;
MessageDlg('Card found at '+inttohex(
PortA1,3)+'H', mtInformation, [mbOK], 0);
end
else
begin
BtnRec.Enabled := false;
BtnPlay.Enabled := false;
BtnStop.Enabled := false;
MnuPlay.Enabled := false;
MessageDlg('Card not found ', mtError, [mbOK],
0);
end;
end;
end.

//-----
unit CnvFile;
interface
uses
Windows, Messages, SysUtils, Classes, Graphics,
Controls, Forms, Dialogs, ComCtrls, FileCtrl, StdCtrls,
Buttons, Gauges, ExtCtrls;
type
TForm2 = class(TForm)
DriveComboBox1: TDriveComboBox;
DirectoryListBox1: TDirectoryListBox;
FileListBox1: TFileListBox;
FilterComboBox1: TFilterComboBox;
ListBox1: TListBox;
BtnRemove: TBitBtn;
BtnAdd: TBitBtn;
BtnUp: TBitBtn;
BtnDown: TBitBtn;
Label1: TLabel;
BtnSaveList: TBitBtn;
BtnClear: TBitBtn;
BtnExit: TBitBtn;
Label2: TLabel;
SaveDialog1: TSaveDialog;
BtnOpen: TBitBtn;
SaveDialog2: TSaveDialog;
BtnSaveBin: TBitBtn;
OpenDialog1: TOpenDialog;
ProgressPanel: TPanel;
Gauge1: TGauge;

procedure FormCreate(Sender: TObject);
procedure FormClose(Sender: TObject);
var Action: TCloseAction;
procedure BtnAddClick(Sender: TObject);
procedure BtnRemoveClick(Sender: TObject);
procedure ListBox1Click(Sender: TObject);
end.

```

```

procedure BtnOpenClick(Sender: TObject);
procedure BtnSaveBinClick(Sender: TObject);
procedure BtnSaveListClick(Sender: TObject);
procedure BtnClearClick(Sender: TObject);
procedure BtnExitClick(Sender: TObject);
procedure BtnUpClick(Sender: TObject);
procedure BtnDownClick(Sender: TObject);
procedure PrintDetail;

private
  { Private declarations }
public
  { Public declarations }
end;

var
  Form2: TForm2;
  Filename : array[0..255] of string;
  NoOfFile : integer;
  TotalSize : longint;

implementation
uses MainDREC;
{$R *.DFM}

//-----
Procedure TForm2.FormCreate(Sender: TObject);
begin
  Form2.Left := Form1.Left;
  Form2.Top := Form1.Top;
  NoOfFile := 0;
  BtnUp.Enabled := False;
  BtnDown.Enabled := False;
  TotalSize := 0;
end;
//-----
procedure TForm2.FormClose(Sender: TObject;
  var Action: TCloseAction);
begin
  Form1.MnuFileConvert.Enabled := true;
  Form1.Visible := True;
end;
//-----
Procedure TForm2.BtnAddClick(Sender: TObject);
var i : integer;
    dup : boolean;
    f : file of byte;
begin
  if FileListBox1.FileName <> "" then
  begin
    dup := false;
    for i := 0 to NoOfFile-1 do
    begin
      if FileListBox1.FileName = FileName[i] then
        dup := true;
    end;
    if (not dup) and (NoOfFile <= 255) then
    begin
      AssignFile(f, FileListBox1.FileName);
      Reset(f);
      if (TotalSize + FileSize(f)) <= $100000 then
        begin
          FileName[NoOfFile] :=
            FileListBox1.FileName;
          NoOfFile := NoOfFile+1;
        end;
    end;
  end;
end;

  BtnSaveBin.Enabled := true;
  BtnSaveList.Enabled := true;
  BtnRemove.Enabled := true;
  ListBox1.Items.Add(inttostr(NoOfFile) +
    ':' + ExtractFileName(FileName[
      NoOfFile-1]));
  PrintDetail;
  ListBox1.SetFocus;
  ListBox1.ItemIndex := NoOfFile-1;
  ListBox1Click(Sender);
end
else
  MessageDlg('Cannot select more than
    1MBytes', mtError, [mbok], 0);
CloseFile(f);
end
else
  if dup then
    MessageDlg('File already selected', mtError,
      [mbok], 0)
  else
    MessageDlg('Cannot select more than 256
      files', mtError, [mbok], 0)
  end;
end;
//-----
Procedure TForm2.BtnRemoveClick(Sender: TObject);
var i, index : integer;
begin
  index := Listbox1.ItemIndex;
  if index >= 0 then
  begin
    for i:=index to NoOfFile do
      FileName[i] := FileName[i+1];
    NoOfFile := NoOfFile-1;
    if NoOfFile=0 then
    begin
      BtnSaveBin.Enabled := False;
      BtnSaveList.Enabled := False;
      Label2.Caption := 'Selected : 0 bytes';
    end
    else
    begin
      BtnSaveBin.Enabled := true;
      BtnSaveList.Enabled := true;
    end;
    PrintDetail;
    ListBox1.Clear;
    if NoOfFile = 0 then BtnRemove.Enabled := false
  else
    for i:=0 to NoOfFile-1 do
      ListBox1.Items.Add(inttostr(i+1) + ':' +
        ExtractFileName(FileName[i]));
    if index < NoOfFile then
      Listbox1.ItemIndex := index
    else Listbox1.ItemIndex := index-1;
    ListBox1Click(Sender);
  end;
end;
//-----
Procedure TForm2.ListBox1Click(Sender: TObject);
var f : file of byte;
    size : string;
begin
  if Listbox1.ItemIndex < ListBox1.Items.Count-1

```

```

    then BtnDown.Enabled := true;
if ListBox1.ItemIndex = ListBox1.Items.Count-1
    then BtnDown.Enabled := false;
if ListBox1.ItemIndex > 0 Then
    BtnUp.Enabled := true;
if ListBox1.ItemIndex = 0 Then
    BtnUp.Enabled := False;
if NoOfFile > 0 then
begin
    AssignFile(f,FileName[ListBox1.ItemIndex]);
    reset(f);
    size := intostr(FileSize(f));
    CloseFile(f);
    Label2.Caption := 'Selected : ' + size + ' bytes';
end
else Label2.Caption := 'Selected : 0 bytes';
end;

//-----
Procedure TForm2.BtnUpClick(Sender: TObject);
var tmp : string;
    index : integer;
begin
    index := ListBox1.ItemIndex;
    if index > 0 then
    begin
        tmp := FileName[index-1];
        FileName[index-1] := FileName[index];
        FileName[index] := tmp;
        ListBox1.Items.Delete(Index);
        ListBox1.Items.Insert(Index,intostr(Index) + ' : '
            + ExtractFileName(FileName[Index-1]));
        ListBox1.Items.Delete(Index-1);
        ListBox1.Items.Insert(Index,intostr(Index+1)+' : '
            + ExtractFileName(FileName[Index]));
        ListBox1.ItemIndex := Index-1;
        if ListBox1.ItemIndex = 0 then
            BtnUp.Enabled := false;
        BtnDown.Enabled := true;
    end;
end;

//-----
Procedure TForm2.BtnDownClick(Sender: TObject);
var tmp : string;
    index : integer;
begin
    index := ListBox1.ItemIndex;
    if index < NoOfFile-1 then
    begin
        tmp := FileName[index+1];
        FileName[index+1] := FileName[index];
        FileName[index] := tmp;
        ListBox1.Items.Delete(Index);
        ListBox1.Items.Insert(Index+1,intostr(Index+2)
            + ' : ' + ExtractFileName(FileName[Index+1]));
        ListBox1.Items.Delete(Index);
        ListBox1.Items.Insert(Index,intostr(Index+1)+' : '
            + ExtractFileName(FileName[Index]));
        ListBox1.ItemIndex := index+1;
        if ListBox1.ItemIndex = ListBox1.Items.Count-1
            then BtnDown.Enabled := false;
        BtnUp.Enabled := true;
    end;
end;

//-----
Procedure TForm2.PrintDetail;
var i : integer;
    size : longint;
    f : file of byte;
begin
    size := 0;
    for i:=0 to NoOfFile-1 do
    begin
        AssignFile(f,FileName[i]);
        Reset(f);
        size := size + FileSize(f);
        CloseFile(f);
    end;
    Label1.Caption := 'Total : ' + intostr(NoOfFile) +
        ' files';
    Label1.Caption := Label1.Caption + intostr(size) +
        ' bytes';
    TotalSize := size;
end;

//-----
Procedure TForm2.BtnExitClick(Sender: TObject);
begin
    Close;
end;

//-----
Procedure TForm2.BtnClearClick(Sender: TObject);
var ret : integer;
begin
    ret:=MessageDlg('Do you want to clear all list?',
        mtConfirmation, [mbYes,mbNo], 0);
    if ret = 6 then
    begin
        NoOfFile := 0;
        ListBox1.Clear;
        PrintDetail;
        Label2.Caption := 'Selected : 0 bytes';
        BtnSaveBin.Enabled := False;
        BtnSaveList.Enabled := False;
    end;
end;

//-----
Procedure TForm2.BtnOpenClick(Sender: TObject);
var FiName : string;
    LoadFile : TextFile;
begin
    OpenFileDialog1.FileName := '';
    OpenFileDialog1.Execute;
    FiName := OpenFileDialog1.FileName;
    if FileExists(FiName) then
    begin
        NoOfFile := 0;
        ListBox1.Clear;
        AssignFile(LoadFile,FiName);
        Reset(LoadFile);
        Repeat
            Readln(LoadFile,FileName[NoOfFile]);
            ListBox1.Items.Add(intostr(NoOfFile+1)+' : '
                +ExtractFileName(FileName[NoOfFile]));
            NoOfFile := NoOfFile + 1;
        Until eof(LoadFile);
        CloseFile(LoadFile);
        PrintDetail;
        BtnSaveBin.Enabled := true;
        BtnSaveList.Enabled := true;
    end;
end;

```

```

end
else if FiName <> " then
begin
    MessageDlg('File does not Exist', mtError,
                [mbok], 0);
end;
end;

//-----
Procedure TForm2.BtnSaveListClick(Sender: TObject);
var FiName : string;
    ret,i : integer;
    SaveFile : TextFile;
begin
    SaveDialog1.FileName := "";
    SaveDialog1.Execute;
    if SaveDialog1.FileName <> " then
    begin
        ret := 6;
        FiName := SaveDialog1.FileName;
        if ExtractFileExt(FiName)="" then
            Finame := FiName + '.lst';
        if FileExists(FiName) then
            ret := MessageDlg('Do you want to replace the
                existing "+ExtractFileName(FiName)+"',
                mtConfirmation, [mbYes,mbNo], 0);
        if ret=6 then
        begin
            Modify := False;
            AssignFile(SaveFile,FiName);
            Rewrite(SaveFile);
            for i := 0 to NoOfFile-1 do
                writeln(SaveFile,FileName[i]);
            CloseFile(SaveFile);
        end;
    end;
end;

//-----
Procedure TForm2.BtnSaveBinClick(Sender: TObject);
var FiName,RepName : string;
    ret,i,j : integer;
    RepFile : TextFile;
    LoadFile,SaveFile : File of byte;
    FiSize : integer;
    Address : longint;
    data : byte;
begin
    SaveDialog2.FileName := "";
    SaveDialog2.Execute;
    if SaveDialog2.FileName <> " then
    begin
        ret := 6;
        FiName := SaveDialog2.FileName;
        if ExtractFileExt(FiName)="" then
            Finame := FiName + '.Bin';
        if FileExists(FiName) then
            ret := MessageDlg('Do you want to replace the
                existing "+ExtractFileName(FiName)+"',
                mtConfirmation, [mbYes,mbNo], 0);
        if ret=6 then
        begin
            ProgressPanel.Visible := true;
            Gauge1.MaxValue := NoOfFile;
            RepName := Finame;
            RepName[Length(RepName)-2] := 'R';
            RepName[Length(RepName)-1] := 'E';
            RepName[Length(RepName)-0] := 'P';
            AssignFile(RepFile,RepName);
            rewrite(RepFile);
            AssignFile(SaveFile,FiName);
            Rewrite(SaveFile);
            Address := 3*(NoOfFile+1);
            for i := 0 to NoOfFile-1 do
            begin
                AssignFile(LoadFile,FileName[i]);
                Reset(LoadFile);
                FiSize := FileSize(LoadFile);
                write(RepFile,inttostr(i+1)+' '+
                    FileName[i]+' '+inttohex(address,6));
                writeln(RepFile,'-' + inttohex(
                    Address+FiSize-1,6));
                data := (Address and $0FF0000) shr 16;
                write(SaveFile,data);
                data := (Address and $000FF00) shr 8;
                write(SaveFile,data);
                data := (Address and $00000FF);
                write(SaveFile,data);
                address := address + FiSize;
                CloseFile(LoadFile);
            end;
            CloseFile(RepFile);
            data := (Address and $0FF0000) shr 16;
            write(SaveFile,data);
            data := (Address and $000FF00) shr 8;
            write(SaveFile,data);
            data := (Address and $00000FF);
            write(SaveFile,data);
            for i := 0 to NoOfFile-1 do
            begin
                Gauge1.Progress := i+1;
                AssignFile(LoadFile,FileName[i]);
                Reset(LoadFile);
                FiSize := FileSize(LoadFile);
                for j :=0 to FiSize-1 do
                begin
                    read(LoadFile,data);
                    write(SaveFile,data);
                end;
                CloseFile(LoadFile);
            end;
            CloseFile(SaveFile);
            ProgressPanel.Visible := false;
        end;
    end;
end;

end.

```



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

CPU"8051.TBL"
HOF"INT8"
INCL "HEAD51.H"

ORG    0000H
LJMP   MAIN

ORG    0003H
LJMP   INTOISR

ORG    000BH
LJMP   TOISR

ORG    0013H
LJMP   INT1ISR

ORG    001BH
LJMP   T1ISR

SHIFT:    EQU    10H
RELEASE:  EQU    11H
O_KEY:    EQU    12H
CAP_LOCK: EQU    13H
FUNC_KEY: EQU    14H
NUM_LOCK: EQU    15H
KEY:      EQU    16H
LED_STA:  EQU    17H
H_ADD:    EQU    18H
M_ADD:    EQU    19H
L_ADD:    EQU    1AH
CARRY:    EQU    1BH
X_DPTR:   EQU    1CH
X_DPH:    EQU    1DH
X_DPL:    EQU    1EH
T_E:      EQU    1FH
S_DATA:   EQU    20H
INDEX:    EQU    21H
RIGHT:    EQU    22H
PRESS:    EQU    23H
TEST_KEY: EQU    24H
LOOP:     EQU    25H
LESSON:   EQU    26H
T_DPH:    EQU    27H
T_DPL:    EQU    28H
T_INDEX:  EQU    29H
T_LESSON: EQU    2AH
RANDOM:    EQU    2BH
N_LOOP:   EQU    2CH
T_RIGHT:  EQU    2DH
KEY_HIT:  EQU    2EH
RESULT:   EQU    2FH
WORD:     EQU    30H
MIN:      EQU    31H
MIN100:   EQU    32H
MIN60:    EQU    33H

MAIN:
    LCALL  DELAY
    MOV    SP,#34H
    LCALL  INITIAL

    MOV    P1,#0FFH
    JNB   P1.5,SAY_THAI
    MOV    A,#232
        ; LOAD ENGLISH ADDRESS
    SJMP  SAY_ENGLISH
SAY_THAI:
    MOV    T_E,#02H

    MOV    A,#233
SAY_ENGLISH:
    LCALL  LOAD_ADDRESS
    MOV    P1,X_DPTR
    MOV    R1,#08H
    SETB  TR0
    JB    TR0,$

CHECK_T_E:
    MOV    P1,#0FFH
    JB    P1.7,NOT_TEST
    LCALL  DELAY
    MOV    P1,#0FFH
    JB    P1.7,NOT_TEST
    LCALL  PRACTICE
NOT_TEST:
    MOV    P1,#0FFH
    JNB   P1.5,THAI
        ; CHECK THAI OR ENGLISH
    LCALL  DELAY
    MOV    R3,T_E
    CJNE  R3,#02H,CHECK_T_E
    MOV    P1,#0FFH
    JNB   P1.5,CHECK_T_E
        ; CHECK ENGLISH AGAIN
    ANL   IEC,#7FH
    MOV    A,#232
        ; LOAD ENGLISH ADDRESS
    LCALL  LOAD_ADDRESS
    MOV    P1,X_DPTR
    MOV    T_E,#00H
    MOV    R1,#08H
    ORL   IEC,#80H
    SETB  TR0
    SJMP  CHECK_T_E

THAI:
    LCALL  DELAY
    MOV    R3,T_E
    CJNE  R3,#00H,CHECK_T_E
    MOV    P1,#0FFH
    JB    P1.5,CHECK_T_E
        ; CHECK THAI AGAIN
    ANL   IEC,#7FH
    MOV    A,#233 ; LOAD THAI ADDRESS
    LCALL  LOAD_ADDRESS
    MOV    P1,X_DPTR
    MOV    T_E,#02H
    MOV    R1,#08H
    ORL   IEC,#80H
    SETB  TR0
    SJMP  CHECK_T_E

;*****
; INITIAL
;*****
INITIAL:
    MOV    SHIFT,#00H
    MOV    RELEASE,#00H
    MOV    O_KEY,#00H
    MOV    CAP_LOCK,#00H
    MOV    FUNC_KEY,#00H
    MOV    NUM_LOCK,#00H
    MOV    KEY,#0FFH
    MOV    LED_STA,#80H
    LCALL  LED_STATUS
    MOV    T_E,#00H
    MOV    PRESS,#00H
    MOV    WORD,#08H

```

```

CLR    P3.0      ; Clock Output
CLR    P3.1      ; Data Output
MOV    TMOD,#00010010B
; Timer1 Mode 1 & Timer0 Mode 2
MOV    TH1,#0D8H
; 10000 Pulse to Interupt
; = 1/100 sec
MOV    TL1,#0F0H
MOV    TH0,#-62
; 62 Pulse to Interupt
MOV    TL0,#-62

MOV    R4,#09H

SETB   IT0      ; FALLING EDGE TRIG
SETB   IT1
MOV    IEC,#10001111B
; Interupt Timer1 & INT1 &
; Timer0 & INTO
MOV    IPC,#00000100B
; INT1 HIGHEST PRIORITY
RET
;*****

;*****
; Delay 0.5ms
;*****
DELAY:
MOV    R0,#250
DJNZ   R0,$

RET
;*****

;*****
; Delay 10ms
;*****
DELAY10MS:
MOV    R3,#20
DELAY10:
MOV    R0,#250
DJNZ   R0,$
DJNZ   R3,DELAY10
RET
;*****

;*****
; BEEP
;*****
BEEP:
CLR    TRO
MOV    A,#253
LCALL LOAD_ADDRESS
SETB   TRO
JB     TRO,$
LCALL DELAY
LCALL DELAY
RET
;*****

;*****
; PRACTICE KEY
;*****
PRACTICE:
CLR    TRO
MOV    A,#243
LCALL LOAD_ADDRESS
SETB   TRO

LCALL SEL_LESSON
JB     TRO,$
MOV    R3,LESSON
CJNE   R3,#0FFH,BEGIN_LESSON
; CHECK EXIT
RET

BEGIN_LESSON:
MOV    P1,#0FFH
JB     P1.6,KEY_PRACT
LCALL WORD_PRACTICE
SJMP   END_LESSON

KEY_PRACT:
LCALL KEY_PRACTICE
END_LESSON:
MOV    R3,LESSON
CJNE   R3,#0FFH,SHOW_PER
CLR    TR1
RET

SHOW_PER:
MOV    A,#250
LCALL LOAD_ADDRESS
SETB   TRO
JB     TRO,$
LCALL SHOW_PERCENT

SHOW_SPEED:
LCALL KEY_SPEED
RET
;*****

;*****
; WORD PRACTICE
;*****
WORD_PRACTICE:
MOV    DPTR,#2000H
LOAD START WORD ADDRESS
MOV    R3,T_E
; CHECK THAI
OR ENG
CJNE   R3,#02,WTEST_ENG

WTEST_THAI:
MOV    DPTR,#3000H
WTEST_ENG:
MOV    A,LESSON
ORL    DPH,A
MOV    A,#00H
MOVC   A,@A+DPTR

JNZ    WSAVE_DPTR
MOV    LESSON,#0FFH
; NO LESSON
MOV    A,#252
LCALL LOAD_ADDRESS
SETB   TRO
JB     TRO,$
RET

WSAVE_DPTR:
MOV    KEY_HIT,A
INC    DPTR
MOV    T_DPH,DPH

```

```

MOV     T_DPL,DPL                POP     A
WSAY_SEL_LESSON: ; SAY SELECT LESSON  LCALL  LOAD_ADDRESS
INC     LESSON                   SETB   TR0
MOV     A,#244                    INC     N_LOOP
LCALL  LOAD_ADDRESS              LOAD_LETTER:
SETB   TR0                        MOV     T_RIGHT,RIGHT
JB     TR0,$                      INC     LOOP
MOV     A,LESSON                 MOV     PRESS,#0F0H
ADD    A,#246                    MOV     DPH,T_DPH
JNC    WLESS_THAN_10            MOV     DPL,T_DPL
MOV     A,#237                   MOV     A,N_LOOP
LCALL  LOAD_ADDRESS              MOV    A,@A+DPTR
SETB   TR0                       MOV    TEST_KEY,A
JB     TR0,$                      LCALL  LOAD_ASCII
MOV     A,LESSON                 MOV    TEST_KEY,A
CJNE   A,#12,WCHK_11            CJNE   A,#255,W_WAIT1
MOV     A,#184                   INC     N_LOOP
SJMP   WSAY_NEXT                DEC     LOOP
WCHK_11:                          LJMP   LOAD_WORD
CJNE   A,#11,WNOT_11
MOV     A,#239
SJMP   WSAY_NEXT
WNOT_11:
MOV     A,#255
WSAY_NEXT:
LCALL  LOAD_ADDRESS
SETB   TR0
JB     TR0,$
SJMP   BEGIN_WORD_TEST
WLESS_THAN_10:
MOV     DPTR,#NUM
MOV     A,LESSON
MOVC   A,@A+DPTR
LCALL  LOAD_ADDRESS
SETB   TR0
JB     TR0,$
BEGIN_WORD_TEST:
MOV     A,#247
LCALL  LOAD_ADDRESS
SETB   TR0
JB     TR0,$
MOV     LOOP,#00H
MOV     N_LOOP,#00H
MOV     R_RIGHT,#00H
MOV     MIN,#00H
MOV     MIN100,#00H
MOV     MIN60,#00H
SETB   TR1
LOAD_WORD:
JB     TR0,$
MOV     DPH,T_DPH
MOV     DPL,T_DPL
MOV     A,N_LOOP
MOVC   A,@A+DPTR
CJNE   A,#255,SAY_WORD
CLR     TR1
RET
SAY_WORD:
PUSH   A
MOV     WORD,#10H
MOV     A,T_E
RL     A
RL     A
XRL    WORD,A
W_WAIT1:
JB     TR0,$
MOV     P1,#0FFH
;CHECK FOR QUIT LESSON
JNB    P1.7,W_WAIT2
LCALL  DELAY
MOV     P1,#0FFH
JNB    P1.7,W_WAIT2
MOV     PRESS,#00H
MOV     A,#251
LCALL  LOAD_ADDRESS
SETB   TR0
MOV     LESSON,#0FFH
RET
W_WAIT2:
MOV     R3,PRESS
CJNE   R3,#0FFH,W_WAIT1
MOV     A,T_LESSON
LCALL  LOAD_ADDRESS
SETB   TR0
INC     N_LOOP
MOV     A,RIGHT
XRL    A,T_RIGHT
JNZ    LOAD_LETTER
LCALL  BEEP
LJMP   LOAD_LETTER
*****
;*****
; KEY PRACTICE
;*****
KEY_PRACTICE:
MOV     DPTR,#2E00H
; LOAD NUMBER OF KEY
MOV     R3,T_E ; CHECK THAI OR ENG
CJNE   R3,#02,TEST_ENGO
TEST_THAI0:
MOV     DPTR,#3E00H
TEST_ENGO:
MOV     A,LESSON
MOVC   A,@A+DPTR
MOV     INDEX,A
MOV     T_INDEX,INDEX
MOV     A,INDEX

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

JNZ    LOAD_SRT_ADD          MOV    DPTR,#2E00H
MOV    LESSON,#0FFH          MOV    A,T_E
                                ; NO PRACTICE KEY      JZ    SAY_T_KEY
MOV    A,#252                MOV    DPTR,#3E00H
LCALL  LOAD_ADDRESS          SAY_T_KEY:
SETB   TR0                    DEC    LESSON
JB     TR0,$                 MOV    A,LESSON
RET                                MOV    A,@A+DPTR
                                RL     A
LOAD_SRT_ADD:                DEC    A
MOV    DPTR,#2C00H           MOV    R3,A
                                ; LOAD START KEY ADDRESS
MOV    R3,T_E ; CHECK THAI OR ENG
CJNE   R3,#02,TEST_ENG1     SAY_T_NEXT:
TEST_THAI1:                  MOV    DPL,T_DPL
MOV    DPTR,#3C00H          MOV    DPH,T_DPH
TEST_ENG1:                   MOV    A,R3
MOV    A,LESSON             MOV    A,@A+DPTR
SWAP   A                    LCALL  LOAD_ADDRESS
ORL    DPL,A                SETB   TR0
                                JB     TR0,$
SAVE_DPTR:                   DEC    R3
MOV    T_DPH,DPH            DEC    R3
MOV    T_DPL,DPL           CJNE   R3,#255,SAY_T_NEXT

SAY_SEL_LESSON:              SAY_BEGIN:
INC    LESSON                LCALL  DELAY10MS
MOV    A,#245                MOV    A,#248
LCALL  LOAD_ADDRESS          LCALL  LOAD_ADDRESS
SETB   TR0                    SETB   TR0
JB     TR0,$                 JB     TR0,$
MOV    A,LESSON             MOV    RIGHT,#00H
ADD    A,#246                MOV    A,LESSON
JNC    LESS_THAN_10         JNZ    ADV_KEY
MOV    A,#237                MOV    LOOP,#5
LCALL  LOAD_ADDRESS          BASIC_KEY:
SETB   TR0                    MOV    INDEX,T_INDEX
JB     TR0,$                 OPEN_BASIC_KEY:
MOV    A,LESSON             DEC    INDEX
CJNE   A,#12,CHK_11         MOV    DPH,T_DPH
MOV    A,#184                MOV    DPL,T_DPL
SJMPC  SAY_NEXT             MOV    PRESS,#0FOH
CHK_11:                      MOV    T_RIGHT,RIGHT
CJNE   A,#11,NOT_11         MOV    A,INDEX
MOV    A,#239                RL     A
SJMPC  SAY_NEXT             MOV    A,@A+DPTR
NOT_11:                      MOV    TEST_KEY,A
MOV    A,#255                LCALL  LOAD_ADDRESS
SAY_NEXT:                    SETB   TR0
LCALL  LOAD_ADDRESS          JB     TR0,$
SETB   TR0
JB     TR0,$
SJMPC  SAY_TEST_KEY

LESS_THAN_10:                WAIT1:
MOV    DPTR,#NUM            MOV    P1,#0FFH;
MOV    A,LESSON              CHECK FOR QUIT LESSON
MOVC   A,@A+DPTR            JNB   P1.7,N_WAIT1
LCALL  LOAD_ADDRESS          LCALL  DELAY
SETB   TR0                    MOV    P1,#0FFH
JB     TR0,$                 JNB   P1.7,N_WAIT1
                                MOV    PRESS,#00H
SAY_TEST_KEY:                MOV    A,#251
MOV    A,#246                LCALL  LOAD_ADDRESS
LCALL  LOAD_ADDRESS          SETB   TR0
SETB   TR0                    MOV    LESSON,#255
JB     TR0,$                 RET
                                N_WAIT1:
                                MOV    R3,PRESS
                                CJNE   R3,#0FFH,WAIT1
                                JB     P3.2,$

```

```

MOV     A,T_RIGHT
XRL    A,RIGHT
JNZ    CHK_LOOP1
LCALL  BEEP

CHK_LOOP1:
MOV     R3,INDEX
CJNE   R3,#00H,OPEN_BASIC_KEY
DEC    LOOP
MOV    R3,LOOP
CJNE   R3,#00H,BASIC_KEY
        ; END OF LESSON BASIC KEY
LJMP   PRACTICE2

ADV_KEY:
MOV     INDEX,T_INDEX
MOV     LOOP,#5
MOV     N_LOOP,#4
OPEN_ADV_KEY:
DEC    INDEX
PRAC_1KEY:
MOV     T_RIGHT,RIGHT
MOV     DPH,T_DPH
MOV     DPL,T_DPL
MOV     PRESS,#0F0H
MOV     A,INDEX
RL     A
MOV     R3,N_LOOP
CJNE   R3,#01H,NOT_ADV_KEY
INC    A
NOT_ADV_KEY:
MOVC   A,@A+DPTR
MOV     TEST_KEY,A
LCALL  LOAD_ADDRESS
SETB   TR0
JB     TR0,$

WAIT2:
MOV     P1,#0FFH
        ; CHECK FOR QUIT LESSON
JNB    P1.7,N_WAIT2
LCALL  DELAY
MOV     P1,#0FFH
JNB    P1.7,N_WAIT2
MOV     PRESS,#00H
MOV     A,#251
LCALL  LOAD_ADDRESS
SETB   TR0
MOV     LESSON,#255
RET

N_WAIT2:
MOV     R3,PRESS
CJNE   R3,#0FFH,WAIT2
JB     P3.2,$

MOV     A,T_RIGHT
XRL    A,RIGHT
JNZ    CHK_LOOP2
LCALL  BEEP

CHK_LOOP2:
DEC    N_LOOP
MOV    R3,N_LOOP
CJNE   R3,#00H,PRAC_1KEY

MOV     N_LOOP,#4
DEC    LOOP

MOV     R3,LOOP
CJNE   R3,#00H,PRAC_1KEY
        ; END OF LESSON ADVANCE KEY

PRACTICE2:
        ; BEGIN TEST RANDOM KEY
MOV     A,#249
LCALL  LOAD_ADDRESS
SETB   TR0
JB     TR0,$

MOV     RIGHT,#00
SETB   TR1
MOV     DPTR,#2E10H
        ; LOAD SUM OF KEY
MOV     R3,T_E ; CHECK THAI OR ENG
CJNE   R3,#02,SUM_KEY_ENG
MOV     DPTR,#3E10H
SUM_KEY_ENG:
MOV     A,LESSON
MOVC   A,@A+DPTR
MOV     INDEX,A
MOV     LOOP,#100
MOV     KEY_HIT,#100
MOV     MIN,#00H
MOV     MIN100,#00H
MOV     MIN60,#00H
RANDOM_KEY:
MOV     DPTR,#2D00H
        ; LOAD START KEY ADDRESS
MOV     R3,T_E ; CHECK THAI OR ENG
CJNE   R3,#02H,RAND_ENG
MOV     DPTR,#3D00H
RAND_ENG:
MOV     T_RIGHT,RIGHT
MOV     A,RANDOM
MOV     B,INDEX
DIV    AB
MOV     A,B
MOVC   A,@A+DPTR
MOV     TEST_KEY,A
LCALL  LOAD_ADDRESS
SETB   TR0
MOV     PRESS,#0F0H
JB     TR0,$

WAIT_3:
MOV     P1,#0FFH
        ; CHECK FOR QUIT LESSON
JNB    P1.7,N_WAIT3
LCALL  DELAY
MOV     P1,#0FFH
JNB    P1.7,N_WAIT3
MOV     PRESS,#00H
MOV     A,#251
LCALL  LOAD_ADDRESS
SETB   TR0
MOV     LESSON,#255
RET

N_WAIT3:
MOV     R3,PRESS
CJNE   R3,#0FFH,WAIT_3
JB     P3.2,$

```

```

MOV      A,T_RIGHT
XRL     A,RIGHT
JNZ     CHK_LOOP3
LCALL   BEEP

CHK_LOOP3:
DEC     LOOP
MOV     R3,LOOP
CJNE    R3,#00H,RANDOM_KEY
        ; END OF LESSON RANDOM KEY

CLR     TR1
RET

;*****

;*****
; SELECT LESSON
;*****
SEL_LESSON:
MOV     T_INDEX,T_E
MOV     T_E,#00
RCV_KEY:
MOV     PRESS,#0F0H
WAIT_KEY:
MOV     P1,#0FFH
        ; CHECK FOR QUIT LESSON
JNB     P1.7,N_WAIT_K
LCALL   DELAY
MOV     P1,#0FFH
JNB     P1.7,N_WAIT_K
MOV     PRESS,#00H
MOV     LESSON,#0FFH
CLR     TRO
MOV     T_E,T_INDEX
MOV     A,#251
LCALL   LOAD_ADDRESS
SETB    TRO
RET

N_WAIT_K:
MOV     R3,PRESS
CJNE    R3,#0FFH,WAIT_KEY
MOV     R3,T_LESSON
CJNE    R3,#76,NOT_L0
MOV     LESSON,#00
LJMP    EXIT_SEL

NOT_L0:
CJNE    R3,#77,NOT_L1
MOV     LESSON,#01
LJMP    EXIT_SEL

NOT_L1:
CJNE    R3,#78,NOT_L2
MOV     LESSON,#02
LJMP    EXIT_SEL

NOT_L2:
CJNE    R3,#79,NOT_L3
MOV     LESSON,#03
LJMP    EXIT_SEL

NOT_L3:
CJNE    R3,#80,NOT_L4
MOV     LESSON,#04
LJMP    EXIT_SEL

NOT_L4:
CJNE    R3,#81,NOT_L5
MOV     LESSON,#05
LJMP    EXIT_SEL

NOT_L5:
CJNE    R3,#82,NOT_L6
MOV     LESSON,#06
LJMP    EXIT_SEL

NOT_L6:
CJNE    R3,#83,NOT_L7
MOV     LESSON,#07
LJMP    EXIT_SEL

NOT_L7:
CJNE    R3,#84,NOT_L8
MOV     LESSON,#08
LJMP    EXIT_SEL

NOT_L8:
CJNE    R3,#85,NOT_L9
MOV     LESSON,#09
LJMP    EXIT_SEL

NOT_L9:
CJNE    R3,#86,NOT_L10
MOV     LESSON,#10
LJMP    EXIT_SEL

NOT_L10:
CJNE    R3,#87,NOT_L11
MOV     LESSON,#11
LJMP    EXIT_SEL

NOT_L11:
CJNE    R3,#88,NOT_L12
MOV     LESSON,#12
LJMP    EXIT_SEL

NOT_L12:
LJMP    RCV_KEY

EXIT_SEL:
MOV     T_E,T_INDEX
RET

;*****
;*****
; SPEAK SPEED
;*****
KEY_SPEED:
MOV     A,#240          ; Say Speed
LCALL   LOAD_ADDRESS
SETB    TRO
JB      TRO,$

        ;
        ;      KEY_HIT *100
        ;      SPEED = -----
        ;      (4,5) * (MIN*100 + MIN100)

MOV     A,MIN
        ; MULTIPLY MINUTE BY 100
MOV     B,#100
MUL     AB
MOV     R6,A
MOV     R7,B
ADD     A,MIN100      ; ADD BY MIN100
JNC     NOT_INC
INC     R7

NOT_INC:
MOV     MIN,A
MOV     MIN100,R7

MOV     A,T_E ; MULTIPLY BY 4 OR 5
RR      A
ADD     A,#04H
MOV     B,MIN100
MUL     AB
MOV     MIN100,A

```

```

MOV     A,T_E           MOV     INDEX,B
RR      A
ADD     A,#04H         MOV     DPTR,#TEN      ; SAY TEN
MOV     B,MIN          MOV     A,@A+DPTR
MUL     AB             LCALL  LOAD_ADDRESS
MOV     MIN,A          SETB   TRO
MOV     A,B            JB     TRO,$
ADD     A,MIN100       LCALL  DELAY10MS
MOV     MIN100,A

MOV     A,KEY_HIT      MOV     A,#237        ; SAY "TEN"
; MULTIPLY KEY_HIT BY 100
LCALL  LOAD_ADDRESS
MOV     B,#100         SETB   TRO
MUL     AB             JB     TRO,$
MOV     R6,A          LCALL  DELAY10MS
MOV     R7,B          MOV     DPTR,#ONE     ; SAY ONE
START_DIV:            MOV     A,INDEX
CLR     C              MOV     A,@A+DPTR
; T_DPH+T_DPL = MIN100+MIN/2
LCALL  LOAD_ADDRESS
MOV     A,MIN100       SETB   TRO
RRC     A              JB     TRO,$
MOV     T_DPH,A
MOV     A,MIN
RRC     A
MOV     T_DPL,A
CLR     C

MOV     RESULT,#00H
CHK_HI:
MOV     A,T_DPH        ;*****
SUBB    A,R7
JC      INC_RESULT
CHK_LO:
MOV     A,T_DPL        ;*****
SUBB    A,R6           ; SPEAK CORRECT PERCENT
JC      INC_RESULT     ;*****
SJMPL  DIV_COMPLETE  SHOW_PERCENT:
MOV     IEC,#10001010B
INC_RESULT:
MOV     RESULT,#00
INC     RESULT
MOV     A,T_DPH
ADD     A,MIN100
MOV     T_DPH,A
MOV     A,T_DPL
ADD     A,MIN
JNC    NOT_INC_TDPH
INC     T_DPH
NOT_INC_TDPH:
MOV     T_DPL,A
SJMPL  CHK_HI

DIV_COMPLETE:
S_CHECK_ONE:
MOV     A,RESULT
ADD     A,#246
JC      S_DIVIDE
MOV     A,RESULT
MOV     DPTR,#NUM
MOVC   A,@A+DPTR
LCALL  LOAD_ADDRESS
SETB   TRO
JB     TRO,$
LJMP   SPEED

S_DIVIDE:
MOV     A,RESULT
MOV     B,#10
DIV     AB

SPEED:
MOV     A,#241
LCALL  LOAD_ADDRESS
SETB   TRO
JB     TRO,$
RET
;*****
;*****
;*****
MOV     IEC,#10001010B
MOV     RESULT,#00
MOV     A,RIGHT
MOV     B,#100
MUL     AB
MOV     R6,A
MOV     R7,B
MOV     A,R7
JZ      COMPLT_DIV
LOOP_DIV:
MOV     A,R6
SUBB   A,KEY_HIT
JNC    NOT_BORR
DEC     R7
NOT_BORR:
MOV     R6,A
INC     RESULT
CJNE   R7,#00,LOOP_DIV
COMPLT_DIV:
MOV     A,R6
SUBB   A,KEY_HIT
JC      COMPLT_DIV2
MOV     R6,A
INC     RESULT
SJMP   COMPLT_DIV
COMPLT_DIV2:
MOV     A,KEY_HIT
CLR     C
RRC     A
SUBB   A,R6
JNC    SPEAK_PERCENT

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

INC      RESULT      ;*****
SPEAK_PERCENT:      LOAD_ASCII:
MOV      A,#242      MOV      DPTR,#ASCII_TABLE
LCALL   LOAD_ADDRESS MOV      A,TEST_KEY
SETB    TRO          MOVC     A,@A+DPTR
JB      TRO,$        MOV      TEST_KEY,A
RET
;*****

MOV      A,RESULT
CJNE    A,#100,CHECK_ONE
MOV      A,#236      ;*****
LCALL   LOAD_ADDRESS ; Interrupt Service Routine of INT1
SETB    TRO          ; Rotate Key Data
JB      TRO,$        ;*****
LJMP    PERCENT     *****

CHECK_ONE:          INT1ISR:
MOV      A,RESULT    CJNE    R4,#09H,NEXT
ADD      A,#246      MOV      C,P3.5
JC      DIVIDE       JC      OUT_INT1
MOV      A,RESULT    DEC      R4
MOV      DPTR,#NUM   SJMP    OUT_INT1
MOVC     A,@A+DPTR   NEXT:
LCALL   LOAD_ADDRESS CJNE    R4,#00H,NEXT2
SETB    TRO          SJMP    OUT_INT1
JB      TRO,$        NEXT2:
LJMP    PERCENT     MOV      A,KEY
MOV      C,P3.5
RRC     A
MOV      KEY,A
DEC     R4
OUT_INT1:          RETI
;*****

MOV      DPTR,#TEN   ; SAY TEN
MOVC     A,@A+DPTR   ;*****
LCALL   LOAD_ADDRESS ; Interrupt Service Routine of INT0
SETB    TRO          ; Check Key
JB      TRO,$        ;*****
LCALL   DELAY10MS   INT0ISR:
MOV      A,#237     ; SAY "TEN"
LCALL   LOAD_ADDRESS MOV      R4,#09H
SETB    TRO          MOV      A,KEY
JB      TRO,$        CJNE    A,#0FOH,CHK_EO
LCALL   DELAY10MS   ; CHECK FOR RELEASE KEY
MOV      O_KEY,#0FOH
MOV      FUNC_KEY,#00H
MOV      RELEASE,#0FFH
LJMP    OUT_INT0

MOV      DPTR,#ONE   ; SAY ONE
MOV      A,INDEX
MOVC     A,@A+DPTR  CHK_EO: CJNE    A,#0E0H,CHK
LCALL   LOAD_ADDRESS MOV      FUNC_KEY,#0FFH
SETB    TRO          LJMP    OUT_INT0
JB      TRO,$

PERCENT:          CHK: CLR      C
MOV      A,#96      ; SAY PERCENT
LCALL   LOAD_ADDRESS ADD      A,#7CH
SETB    TRO          JC      EXIT_INT
JB      TRO,$        ; CHECK DATA <= 83H
MOV      A,RELEASE
CJNE    A,#0FFH,CHK_OKEY

MOV      PRESS,#00H
MOV      IEC,#10001111B
RET
;*****

;*****
; LOAD ASCII TABLE
CHK_SHFL:
CJNE    A,#12H,CHK_SHFR
; CHECK SHIFT LEFT
MOV      SHIFT,#00H

```

```

LJMP    OUT_INT0                CJNE    A,#7EH,NOT_S_LOCK
CHK_SHFR:                          XRL    LED_STA,#80H
CJNE    A,#59H,CHK_CAP           LCALL  LED_STATUS
                                ; CHECK SHIFT RIGHT
MOV     SHIFT,#00H              NOT_S_LOCK:
LJMP    OUT_INT0                MOV     A,KEY
                                CLR     C
                                ADD    A,#97H ; CHECK KEY >= 69H
CHK_CAP:                          JNC    NOT_NUM_KEY
CJNE    A,#58H,NOT_CAP           MOV     A,KEY
                                ; CHECK CAPS LOCK
LJMP    OUT_INT0                CLR     C
                                ADD    A,#82H ; CHECK KEY <= 7DH
NOT_CAP:                          JC     NOT_NUM_KEY
ORL     PRESS,#0FH              NUM_KEY:
EXIT_INT0:                          MOV     A,KEY
LJMP    OUT_INT0                ADD    A,#60H
CHK_OKEY:                          MOV     KEY,A
MOV     A,KEY                    MOV     A,NUM_LOCK
CJNE    A,O_KEY,CHK_BREAK        ANL    A,#0F0H
LJMP    OUT_INT0                CJNE    A,#0F0H,OPEN_TABLE2
                                SJMP   OPEN_TABLE1
CHK_BREAK:                          NOT_NUM_KEY:
CJNE    A,#77H,CHK_FKEY          MOV     A,SHIFT
MOV     A,O_KEY                  XRL    A,CAP_LOCK
CJNE    A,#14H,NUM_L            CJNE    A,#0FFH,OPEN_TABLE1
MOV     O_KEY,#77H              OPEN_TABLE2:
MOV     A,#90                    ; KEY = BREAK
LJMP    NOT_FF                  MOV     CARRY,#01H
                                SJMP   ADD
NUM_L:                              OPEN_TABLE1:
ORL     NUM_LOCK,#0FH           MOV     CARRY,#00H
XRL    NUM_LOCK,#0F0H          ADD:
XRL    LED_STA,#81H            MOV     DPTR,#TABLE
LCALL  LED_STATUS              MOV     A,KEY
MOV     O_KEY,#77H            MOV     B,#04H
SJMP   NOT_S_LOCK              MUL    AB
CHK_FKEY:                          ADD    A,DPL
MOV     O_KEY,KEY              JC     ADD1
MOV     A,FUNC_KEY             SJMP  ADD2
CJNE    A,#0FFH,CHK_CAP2        ADD1:
ANL    KEY,#3FH                INC    DPH
ORL    KEY,#80H                ADD2:
SJMP   NOT_S_LOCK              MOV     DPL,A
                                MOV     A,B
CHK_CAP2:                          ADD    A,DPH
MOV     A,KEY                  MOV     DPH,A
CJNE    A,#58H,CHK_SHFL2        LOAD_INDEX:
XRL    CAP_LOCK,#0FFH          MOV     A,CARRY
XRL    LED_STA,#82H            ADD    A,T_E
LCALL  LED_STATUS              MOVC   A,@A+DPTR ; LOAD INDEX
SJMP   NOT_S_LOCK              CJNE    A,#0FFH,NOT_FF
CHK_SHFL2:                          CLR     TRO
CJNE    A,#12H,CHK_SHFR2        LJMP   OUT_INT0
                                ; CHECK SHIFT LEFT
MOV     SHIFT,#0FFH           NOT_FF:
SJMP   NOT_S_LOCK              MOV     KEY,A
CHK_SHFR2:                          MOV     A,PRESS
CJNE    A,#59H,CHK_S_LOCK        ANL    A,#0F0H
                                ; CHECK SHIFT RIGHT
MOV     SHIFT,#0FFH           JNZ    KEY_PRESS
SJMP   NOT_S_LOCK              MOV     A,KEY
CHK_S_LOCK:                          LCALL  LOAD_ADDRESS
MOV     R1,#08H

```

```

MOV     P1,X_DPTR          MOVX    A,@DPTR
SETB   TRO                MOV     L_ADD,A
SJMP   OUT_INT0

KEY_PRESS:
MOV     A,KEY
CJNE   A,#53,SHIFT_R_T
        ; CHECK SHIFT RIGHT (ENG)
SJMP   OUT_INT0
SHIFT_R_T:
CJNE   A,#157,SHIFT_L
        ; CHECK SHIFT RIGHT (THAI)
SJMP   OUT_INT0
SHIFT_L:
CJNE   A,#41,SHIFT_L_T
        ; CHECK SHIFT LEFT (ENG)
SJMP   OUT_INT0
SHIFT_L_T:
CJNE   A,#146,CAP
        ; CHECK SHIFT LEFT (THAI)
SJMP   OUT_INT0
CAP:
CJNE   A,#27,CHK_KEY
        ; CHECK CAPS LOCK
SJMP   OUT_INT0
CHK_KEY:
CJNE   A,TEST_KEY,WRONG
INC    RIGHT
WRONG:
MOV    TEST_KEY,#255
MOV    T_LESSON,A
OUT_INT0:
MOV    KEY,#0FFH
RETI
;*****
;*****
; Load Adress from Index Index = A
;*****
LOAD ADDRESS:
MOV    B,#03H
MUL   AB

MOV    P1,WORD
MOV    DPL,A
MOV    DPH,B
        ; START HIGH BYTE
MOVX   A,@DPTR
MOV    R5,A

INC    DPTR        ; START MID BYTE
MOVX   A,@DPTR
MOV    R6,A

INC    DPTR        ; START LOW BYTE
MOVX   A,@DPTR
MOV    R7,A

INC    DPTR        ; END HIGH BYTE
MOVX   A,@DPTR
MOV    H_ADD,A

INC    DPTR        ; END MID BYTE
MOVX   A,@DPTR
MOV    M_ADD,A

INC    DPTR        ; END LOW BYTE
MOVX   A,@DPTR
MOV    DPH,X_DPH
MOV    DPH,X_DPH
DJNZ   R1,OUTDATA
MOV    A,H_ADD
CJNE   A,X_DPTR,NEXTDATA
MOV    A,M_ADD
CJNE   A,DPH,NEXTDATA
MOV    A,L_ADD
CJNE   A,DPL,NEXTDATA
CLR    TRO        ; STOP TIMER0

NEXTDATA:
MOV    A,DPL
CJNE   A,#0FFH,INC_DPTR
MOV    A,DPH
CJNE   A,#0FFH,INC_DPTR
INC    X_DPTR
INC_DPTR:
INC    DPTR
MOV    X_DPH,DPH
MOV    X_DPL,DPL
NEXTDATA2:
MOV    P1,X_DPTR
MOVX   A,@DPTR
MOV    S_DATA,A
MOV    R1,#08H
OUTDATA:
MOV    A,S_DATA
RLC    A
MOV    S_DATA,A
MOV    P3.1,C        ; Out Data
SETB   P3.0        ; Send 1 Clock
CLR    P3.0
CLR    C
POP    DPL
POP    DPH
RETI
;*****
;*****
; Interupt Service Routine of Timer1
; Random Number
;*****
TIISR:
PUSH   A

```

```

INC     MIN60                MOV     C,P3.2
MOV     A,MIN60              JC      WA10
CJNE   A,#60,OUT_T1         WAl1:
                               MOV     C,P3.2
                               JNC     WA11
INC_SEC:
MOV     MIN60,#00H          WAl2:
INC     MIN100              MOV     C,P3.2
MOV     A,MIN100           JC      WA12
CJNE   A,#100,OUT_T1       MOV     IEC,#10001111B
                               RET
INC_MIN:
clr     tr0                  ;*****
mov     a,#00h
lcall  load_address
setb   tr0
MOV     MIN100,#00H
INC     MIN                  ;*****
                               ; SEND DATA TO KEYBOARD
                               ;*****
SEND:
MOV     R5,#08H
MOV     R2,#01H
MOV     B,A
PARITY:
XRL    A,R2                ; CALCULATE PARITY
MOV     R2,A
RRC    A
DJNZ   R5,PARITY
;*****
; SEND DATA TO DISPLAY LED STATUS
;*****
LED_STATUS:
MOV     IEC,#00000000B
CP33:  MOV     C,P3.3
JNC    CP33
CP35:  MOV     C,P3.5
JNC    CP35
CLR    P3.3                ; CLK
CLR    P3.5                ; DATA
MOV     R0,#10
DJNZ   R0,$
SETB   P3.3
MOV     A,#0F6H
LCALL  SEND
WA0:   MOV     C,P3.2
JC     WA0
WA1:   MOV     C,P3.2
JNC   WA1
WA2:   MOV     C,P3.2
JC     WA2
CLR    P3.3
MOV     R0,#100
DJNZ   R0,$
CLR    P3.5
SETB   P3.3
MOV     A,LED_STA
LCALL  SEND
WA10:
MOV     C,P3.2
JC      WA10
MOV     C,P3.2
JNC    WA11
MOV     C,P3.2
JC     WA12
MOV     IEC,#10001111B
RET
;*****
; SEND DATA TO KEYBOARD
;*****
SEND:
MOV     R5,#08H
MOV     R2,#01H
MOV     B,A
PARITY:
XRL    A,R2                ; CALCULATE PARITY
MOV     R2,A
RRC    A
DJNZ   R5,PARITY
;*****
; SEND DATA TO DISPLAY LED STATUS
;*****
LED_STATUS:
MOV     IEC,#00000000B
CP33:  MOV     C,P3.3
JNC    CP33
CP35:  MOV     C,P3.5
JNC    CP35
CLR    P3.3                ; CLK
CLR    P3.5                ; DATA
MOV     R0,#10
DJNZ   R0,$
SETB   P3.3
MOV     A,#0F6H
LCALL  SEND
WA0:   MOV     C,P3.2
JC     WA0
WA1:   MOV     C,P3.2
JNC   WA1
WA2:   MOV     C,P3.2
JC     WA2
CLR    P3.3
MOV     R0,#100
DJNZ   R0,$
CLR    P3.5
SETB   P3.3
MOV     A,LED_STA
LCALL  SEND
WA10:
MOV     C,P3.3
JC     W1
MOV     A,R2
RRC    A
MOV     P3.5,C                ; SEND PARITY
W2:   MOV     C,P3.3
JNC    W2
MOV     A,B
MOV     R5,#08H
LOOP1:
W3:   MOV     C,P3.3
JC     W3
RRC    A
MOV     P3.5,C                ; SEND DATA
W4:   MOV     C,P3.3
JNC    W4
DJNZ   R5,LOOP1
W5:   MOV     C,P3.3
JC     W5
SETB   C
MOV     P3.5,C                ; SEND STOP BIT 1
W6:   MOV     C,P3.3
JNC    W6
W7:   MOV     C,P3.3
JC     W7
CLR    P3.5                ; SEND STOP BIT 0
W8:   MOV     C,P3.3
JNC    W8
SETB   P3.5

```

RET	;		/-----	ENGLISH (CAP)	
*****	;		/-----	THAI	
	;		/---	THAI (CAP)	
ASCII TABLE:					
DFB		DFB 255	,255 ,255 ,255	;00	
000,000,000,000,000,000,000,000,		DFB 84	, 84 ,179 ,179	;01	F9
000,000,000,000,000,000,000,000 ;0		DFB 255	,255 ,255 ,255	;02	
DFB		DFB 80	, 80 ,175 ,175	;03	F5
000,000,000,000,000,000,000,000,		DFB 78	, 78 ,173 ,173	;04	F3
000,000,000,000,000,000,000,000 ;1		DFB 76	, 76 ,171 ,171	;05	F1
DFB		DFB 77	, 77 ,172 ,172	;06	F2
000,000,000,000,000,000,000,000,		DFB 87	, 87 ,182 ,182	;07	F12
000,000,000,000,000,000,000,000 ;2		DFB 255	,255 ,255 ,255	;08	
DFB		DFB 85	, 85 ,180 ,180	;09	F10
000,000,000,000,000,000,000,000,		DFB 83	, 83 ,178 ,178	;0A	F8
000,000,000,000,000,000,000,000 ;3		DFB 81	, 81 ,176 ,176	;0B	F6
DFB		DFB 79	, 79 ,174 ,174	;0C	F4
000,028,047,045,030,016,031,032,		DFB 13	, 13 , 13 , 13	;0D	TAB
033,021,034,035,036,049,048,022 ;4		DFB 255	, 91 ,255 ,255	;0E	~
DFB		DFB 255	,255 ,255 ,255	;0F	
023,014,017,029,018,020,046,015,					
044,019,043,000,000,000,000,000 ;5		DFB 255	,255 ,255 ,255	;10	
DFB		DFB 55	, 55 ,159 ,159	;11	L ALT
000,028,047,045,030,016,031,032,		DFB 41	, 41 ,146 ,146	;12	L SHFT
033,021,034,035,036,049,048,022 ;6		DFB 255	,255 ,255 ,255	;13	
DFB		DFB 54	, 54 ,158 ,158	;14	L CTRL
023,014,017,029,018,020,046,015,		DFB 14	, 14 ,123 ,194	;15	Q
044,019,043,000,000,000,000,000 ;7		DFB 00	, 92 ,142 ,170	;16	1
DFB		DFB 255	,255 ,255 ,255	;17	
000,000,000,000,000,000,000,000,		DFB 255	,255 ,255 ,255	;18	
000,000,000,000,000,000,000,000 ;8		DFB 255	,255 ,255 ,255	;19	
DFB		DFB 43	, 43 ,147 ,217	;1A	Z
000,000,000,000,000,000,000,000,		DFB 29	, 29 ,136 ,207	;1B	S
000,000,000,000,000,000,000,000 ;9		DFB 28	, 28 ,135 ,206	;1C	A
DFB		DFB 15	, 15 ,124 ,195	;1D	W
000,137,121,000,118,000,207,145,		DFB 01	, 93 ,112 ,183	;1E	2
120,219,122,215,210,202,196,208 ;A		DFB 255	,255 ,255 ,255	;1F	
DFB					
203,197,223,200,138,119,115,153,		DFB 255	,255 ,255 ,255	;20	
198,131,133,148,147,156,126,135 ;B		DFB 45	, 45 ,149 ,219	;21	C
DFB		DFB 44	, 44 ,148 ,218	;22	X
114,154,132,130,206,134,225,144,		DFB 30	, 30 ,137 ,208	;23	D
214,213,143,136,224,150,220,000 ;C		DFB 16	, 16 ,125 ,196	;24	E
DFB		DFB 03	, 95 ,114 ,185	;25	4
127,128,142,125,151,129,117,152,		DFB 02	, 94 ,113 ,184	;26	3
116,187,000,000,000,000,000,000 ;D		DFB 255	,255 ,255 ,255	;27	
DFB		DFB 255	,255 ,255 ,255	;28	
139,149,209,155,124,000,123,211,		DFB 56	, 56 , 56 , 56	;29	SPACE
141,140,199,212,221,000,000,000 ;E		DFB 46	, 46 ,150 ,220	;2A	V
DFB		DFB 31	, 31 ,138 ,209	;2B	F
000,000,000,000,000,000,000,000,		DFB 18	, 18 ,127 ,198	;2C	T
000,000,000,000,116,187,000,255 ;F		DFB 17	, 17 ,126 ,197	;2D	R
		DFB 04	, 96 ,115 ,186	;2E	5
		DFB 255	,255 ,255 ,255	;2F	
TEN:					
DFB					
255,255,238,185,186,189,190,191,		DFB 255	,255 ,255 ,255	;30	
192,193 ; NUM 0-9		DFB 48	, 48 ,152 ,221	;31	N
ONE:		DFB 47	, 47 ,151 ,255	;32	B
DFB		DFB 33	, 33 ,140 ,211	;33	H
255,239,184,185,186,189,190,191,		DFB 32	, 32 ,139 ,210	;34	G
192,193 ; NUM 0-9		DFB 19	, 19 ,128 ,255	;35	Y
NUM:		DFB 05	, 97 ,116 ,187	;36	6
DFB		DFB 255	,255 ,255 ,255	;37	
194,183,184,185,186,189,190,191,		DFB 255	,255 ,255 ,255	;38	
192,193 ; NUM 0-9		DFB 255	,255 ,255 ,255	;39	
		DFB 49	, 49 ,153 ,222	;3A	M
TABLE:		DFB 34	, 34 ,141 ,212	;3B	J
;	/-----	DFB 20	, 20 ,129 ,199	;3C	U

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

DFB 06 , 98 , 117 , 188 ;3D	7	DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;7C	
DFB 07 , 99 , 118 , 189 ;3E	8	DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;7D	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;3F		DFB 89 , 89 , 89 , 89 ;7E	S LOCK
		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;7F	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;40			
DFB 50 , 109 , 154 , 223 ;41	COMMA	DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;80	
DFB 35 , 35 , 142 , 213 ;42	K	DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;81	
DFB 21 , 21 , 130 , 200 ;43	I	DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;82	
DFB 22 , 22 , 131 , 201 ;44	O	DFB 82 , 82 , 177 , 177 ;83	F7
DFB 09 , 101 , 120 , 191 ;45	0	DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;84	
DFB 08 , 100 , 119 , 190 ;46	9	DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;85	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;47		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;86	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;48		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;87	
DFB 51 , 110 , 155 , 224 ;49	. DOT	DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;88	
DFB 52 , 111 , 156 , 225 ;4A	SLASH	DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;89	
DFB 36 , 36 , 143 , 214 ;4B	L	DFB 70 , 70 , 166 , 166 ;8A	NUM /
DFB 37 , 106 , 144 , 215 ;4C	SCOLON	DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;8B	
DFB 23 , 23 , 132 , 202 ;4D	P	DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;8C	
DFB 10 , 102 , 121 , 192 ;4E	-	DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;8D	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;4F		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;8E	
		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;8F	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;50			
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;51		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;90	
DFB 38 , 107 , 145 , 168 ;52		DFB 57 , 57 , 160 , 160 ;91	R ALT
	; APOSTROPHE	DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;92	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;53		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;93	
DFB 24 , 104 , 133 , 203 ;54	[DFB 58 , 58 , 161 , 161 ;94	R CTRL
DFB 11 , 103 , 122 , 193 ;55	=	DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;95	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;56		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;96	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;57		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;97	
DFB 27 , 27 , 27 , 27 ;58	C LOCK	DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;98	
DFB 53 , 53 , 157 , 157 ;59	R SHFT	DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;99	
DFB 40 , 40 , 40 , 40 ;5A	ENTER	DFB 40 , 40 , 40 , 40 ;9A	N ENT
DFB 25 , 105 , 134 , 204 ;5B]	DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;9B	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;5C		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;9C	
DFB 39 , 108 , 234 , 235 ;5D	B SLSH	DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;9D	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;5E		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;9E	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;5F		DFB 230 , 230 , 226 , 226 ;9F	
			START LEFT
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;60			
DFB 42 , 42 , 42 , 42 ;61	MACRO	DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;A0	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;62		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;A1	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;63		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;A2	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;64		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;A3	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;65		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;A4	
DFB 12 , 12 , 12 , 12 ;66	B SPC	DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;A5	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;67		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;A6	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;68		DFB 231 , 231 , 227 , 227 ;A7	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;69			START RIGHT
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;6A		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;A8	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;6B		DFB 63 , 63 , 63 , 63 ;A9	END
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;6C		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;AA	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;6D		DFB 61 , 61 , 162 , 162 ;AB	LEFT
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;6E		DFB 62 , 62 , 62 , 62 ;AC	HOME
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;6F		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;AD	
		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;AE	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;70		DFB 228 , 228 , 228 , 228 ;AF	MENU
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;71			
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;72		DFB 59 , 59 , 59 , 59 ;B0	INSERT
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;73		DFB 60 , 60 , 60 , 60 ;B1	DELETE
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;74		DFB 65 , 65 , 164 , 164 ;B2	DOWN
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;75		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;B3	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;76		DFB 68 , 68 , 165 , 165 ;B4	RIGHT
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;77		DFB 64 , 64 , 163 , 163 ;B5	UP
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;78		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;B6	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;79		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;B7	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;7A		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;B8	
DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;7B		DFB 255 , 255 , 255 , 255 ;B9	

```

DFB 67 , 67 , 67 , 67 ;BA PG DW
DFB 255 ,255 ,255 ,255 ;BB
DFB 88 , 88 , 88 , 88 ;BC
                                PRINT SCREEN
DFB 66 , 66 , 66 , 66 ;BD PG UP
DFB 255 ,255 ,255 ,255 ;BE
DFB 255 ,255 ,255 ,255 ;BF

DFB 255 ,255 ,255 ,255 ;C0
DFB 255 ,255 ,255 ,255 ;C1
DFB 255 ,255 ,255 ,255 ;C2
DFB 255 ,255 ,255 ,255 ;C3
DFB 255 ,255 ,255 ,255 ;C4
DFB 255 ,255 ,255 ,255 ;C5
DFB 255 ,255 ,255 ,255 ;C6
DFB 255 ,255 ,255 ,255 ;C7
DFB 255 ,255 ,255 ,255 ;C8
DFB 00 , 63 ,183 , 63 ;C9 NUM1
DFB 255 ,255 ,255 ,255 ;CA
DFB 03 , 61 ,186 ,162 ;CB NUM4
DFB 06 , 62 ,191 , 62 ;CC NUM7
DFB 255 ,255 ,255 ,255 ;CD
DFB 255 ,255 ,255 ,255 ;CE
DFB 255 ,255 ,255 ,255 ;CF

DFB 09 , 59 ,194 , 59 ;D0 NUM0
DFB 72 , 60 ,168 , 60 ;D1 NUM.
DFB 01 , 65 ,184 ,164 ;D2 NUM2
DFB 04 ,255 ,189 ,255 ;D3 NUM5
DFB 05 , 68 ,190 ,165 ;D4 NUM6
DFB 07 , 64 ,192 ,163 ;D5 NUM8
DFB 75 , 75 , 75 , 75 ;D6 ESC
DFB 69 , 69 , 69 , 69 ;D7 N LOCK
DFB 86 , 86 ,181 ,181 ;D8 F11
DFB 74 , 74 ,170 ,170 ;D9 NUM+
DFB 02 , 67 ,185 , 67 ;DA NUM3
DFB 73 , 73 ,169 ,169 ;DB NUM-
DFB 71 , 71 ,167 ,167 ;DC NUM*
DFB 08 , 66 ,193 , 66 ;DD NUM9

ORG 2000H
EWORD_TEST0: ; A S D F J K L ;
DFB 30
DFB 000, "FALL" ,255
DFB 001, "ASK" ,255
DFB 002, "SALAD" ,255
DFB 003, "SAD" ,255
DFB 004, "JASS" ,255
DFB 005, "ALL" ,255
DFB 006, "AS" ,255
DFB 007, "ADD" ,255
DFB 008, "DAD" ,255
DFB 255 ; END OF EWORD_TEST0

ORG 2100H
EWORD_TEST1: ; E G U .
DFB 80
DFB 009, "DEAL" ,255
DFB 010, "EAGLE" ,255
DFB 011, "LAKE" ,255
DFB 012, "FULL" ,255
DFB 013, "EGG" ,255
DFB 014, "GLAD" ,255
DFB 015, "FUSE" ,255
DFB 016, "GLASS" ,255
DFB 017, "AGE" ,255
DFB 018, "FUEL" ,255
DFB 019, "US" ,255

DFB 020, "ELSE" ,255
DFB 021, "LEAD" ,255
DFB 022, "GUESS" ,255
DFB 023, "USE" ,255
DFB 024, "DESK" ,255
DFB 025, "JUG" ,255
DFB 026, "FAKE" ,255
DFB 027, "DEAD" ,255
DFB 028, "SEEK" ,255
DFB 029, "GAS" ,255
DFB 255 ; END OF EWORD_TEST1

ORG 2200H
EWORD_TEST2: ; R H O ,
DFB 114
DFB 030, "HAS" ,255
DFB 031, "LOOK" ,255
DFB 032, "DOG" ,255
DFB 033, "READ" ,255
DFB 034, "FRESH" ,255
DFB 035, "HER" ,255
DFB 036, "FOR" ,255
DFB 037, "GOLD" ,255
DFB 038, "SO" ,255
DFB 039, "JOKE" ,255
DFB 040, "ROAD" ,255
DFB 041, "GOD" ,255
DFB 042, "HOOK" ,255
DFB 043, "RULE" ,255
DFB 044, "RED" ,255
DFB 045, "GOOD" ,255
DFB 046, "OR" ,255
DFB 047, "FOLK" ,255
DFB 048, "HOUSE" ,255
DFB 049, "HALF" ,255
DFB 050, "ORDER" ,255
DFB 051, "GOLF" ,255
DFB 052, "HELLO" ,255
DFB 053, "FAR" ,255
DFB 054, "AGO" ,255
DFB 055, "LARGE" ,255
DFB 056, "EAR" ,255
DFB 057, "JAR" ,255
DFB 058, "ERROR" ,255
DFB 059, "LEADER" ,255
DFB 255 ; END OF EWORD_TEST2

ORG 2300H
EWORD_TEST3: ; T C I M :
DFB 140
DFB 060, "TEST" ,255
DFB 061, "CHECK" ,255
DFB 062, "STILL" ,255
DFB 063, "MAIL" ,255
DFB 064, "LETTER" ,255
DFB 065, "SIT" ,255
DFB 066, "FAST" ,255
DFB 067, "TIME" ,255
DFB 068, "CREAM" ,255
DFB 069, "HEAT" ,255
DFB 070, "TICKET" ,255
DFB 071, "CAKE" ,255
DFB 072, "COURSE" ,255
DFB 073, "MOTHER" ,255
DFB 074, "FACE" ,255
DFB 075, "JACKET" ,255
DFB 076, "COME" ,255
DFB 077, "FORGET" ,255

```

DFB 078, "KILL" ,255
 DFB 079, "HAIR" ,255
 DFB 080, "FAT" ,255
 DFB 081, "HOME" ,255
 DFB 082, "GAME" ,255
 DFB 083, "MARKET" ,255
 DFB 084, "ROOM" ,255
 DFB 085, "DIRECT" ,255
 DFB 086, "DOCTOR" ,255
 DFB 087, "GIRL" ,255
 DFB 088, "THAI" ,255
 DFB 089, "FIRST" ,255
 DFB 255 ; END OF EWORD_TEST3

ORG 2400H

EWORD_TEST4: ; W V Y P

DFB 140
 DFB 090, "TODAY" ,255
 DFB 091, "VIEW" ,255
 DFB 092, "APPLE" ,255
 DFB 093, "WAY" ,255
 DFB 094, "PAPER" ,255
 DFB 095, "JULY" ,255
 DFB 096, "PEOPLE" ,255
 DFB 097, "VICTORY" ,255
 DFB 098, "VALUE" ,255
 DFB 099, "WORD" ,255
 DFB 100, "PLACE" ,255
 DFB 101, "VISIT" ,255
 DFB 102, "YOU" ,255
 DFB 103, "WALK" ,255
 DFB 104, "WELCOME" ,255
 DFB 105, "GIVE" ,255
 DFB 106, "FLY" ,255
 DFB 107, "PARK" ,255
 DFB 108, "PARTY" ,255
 DFB 109, "MOVE" ,255
 DFB 110, "PLAY" ,255
 DFB 111, "HOW" ,255
 DFB 112, "LOVELY" ,255
 DFB 113, "CAPITAL" ,255
 DFB 114, "SKY" ,255
 DFB 115, "COPY" ,255
 DFB 116, "SPEED" ,255
 DFB 117, "GROUP" ,255
 DFB 118, "PERFECT" ,255
 DFB 119, "TYPE" ,255
 DFB 255 ; END OF EWORD_TEST4

ORG 2500H

EWORD_TEST5: ; Q N X /

DFB 152
 DFB 120, "QUIET" ,255
 DFB 121, "TAXI" ,255
 DFB 122, "ANIMAL" ,255
 DFB 123, "AXE" ,255
 DFB 124, "QUEEN" ,255
 DFB 125, "NAME" ,255
 DFB 126, "AXIAL" ,255
 DFB 127, "QUICKLY" ,255
 DFB 128, "NATION" ,255
 DFB 129, "GUN" ,255
 DFB 130, "QUOTA" ,255
 DFB 131, "JUNE" ,255
 DFB 132, "NEVER" ,255
 DFB 133, "SQUARE" ,255
 DFB 134, "DONE" ,255
 DFB 135, "SIXTEEN" ,255

DFB 136, "NARROW" ,255
 DFB 137, "LEARN" ,255
 DFB 138, "QUIT" ,255
 DFB 139, "CONTROL" ,255
 DFB 140, "NEXT" ,255
 DFB 141, "HAND" ,255
 DFB 142, "GOING" ,255
 DFB 143, "NEW" ,255
 DFB 144, "EXAMPLE" ,255
 DFB 145, "CHANGE" ,255
 DFB 146, "NONE" ,255
 DFB 147, "EXCITE" ,255
 DFB 148, "ENGLISH" ,255
 DFB 149, "AGAIN" ,255
 DFB 255 ; END OF EWORD_TEST5

ORG 2600H

EWORD_TEST6: ; B ? Z -

DFB 147
 DFB 150, "BOX" ,255
 DFB 151, "ZEBRA" ,255
 DFB 152, "BASIC" ,255
 DFB 153, "KEYBOARD" ,255
 DFB 154, "HOBBY" ,255
 DFB 155, "BEFORE" ,255
 DFB 156, "ZOO" ,255
 DFB 157, "NUMBER" ,255
 DFB 158, "BODY" ,255
 DFB 159, "PROBLEM" ,255
 DFB 160, "BEGIN" ,255
 DFB 161, "LAZY" ,255
 DFB 162, "BOOK" ,255
 DFB 163, "OBEY" ,255
 DFB 164, "TABLE" ,255
 DFB 165, "BREAK" ,255
 DFB 166, "ZOOM" ,255
 DFB 167, "CRAB" ,255
 DFB 168, "BUG" ,255
 DFB 169, "DOZEN" ,255
 DFB 170, "RUBBER" ,255
 DFB 171, "SIZE" ,255
 DFB 172, "BETTER" ,255
 DFB 173, "MOBILE" ,255
 DFB 174, "ZERO" ,255
 DFB 175, "BUILDING" ,255
 DFB 176, "LOBBY" ,255
 DFB 177, "BIBLE" ,255
 DFB 178, "ZONE" ,255
 DFB 179, "BABY" ,255
 DFB 255 ; END OF EWORD_TEST6

ORG 2700H

EWORD_TEST7:

DFB 0

ORG 2800H

EWORD_TEST8:

DFB 0

ORG 2900H

EWORD_TEST9:

DFB 0

ORG 2A00H

EWORD_TEST10:

DFB 0

ORG 2B00H

EWORD_TEST11:

DFB 0

ORG 3000H

TWORD_TEST0: ; ฟหกค้ออ้าว

DFB 54
 DFB 000, "คาว",255
 DFB 001, "สาวก",255
 DFB 002, "หาก",255
 DFB 003, "สาว",255
 DFB 004, "กว่า",255
 DFB 005, "ฟ้า",255
 DFB 006, "วาด",255
 DFB 007, "ฟก",255
 DFB 008, "กวค",255
 DFB 009, "ว่า",255
 DFB 010, "หาว",255
 DFB 011, "สวค",255
 DFB 012, "คค",255
 DFB 013, "หา",255
 DFB 014, "สาค",255
 DFB 015, "หค",255
 DFB 016, "กา",255
 DFB 017, "ฟาค",255
 DFB 018, "กค",255
 DFB 019, "วา",255
 DFB 255

; END OF TWORD_TEST0

ORG 3100H

TWORD_TEST1: ; เอื้อง

DFB 85
 DFB 020, "ฟากฟ้า",255
 DFB 021, "สว่าง",255
 DFB 022, "ห้าง",255
 DFB 023, "ดวง",255
 DFB 024, "กางเกง",255
 DFB 025, "ห้วง",255
 DFB 026, "ค้าง",255
 DFB 027, "ฟ้าง",255
 DFB 028, "เดา",255
 DFB 029, "ส่ง",255
 DFB 030, "กาหว่า",255
 DFB 031, "หาง",255
 DFB 032, "ก้าง",255
 DFB 033, "ห้า",255
 DFB 034, "ว่าหว่า",255
 DFB 035, "ว่าง",255

DFB 036, "เก่า",255
 DFB 037, "แก้ง",255
 DFB 038, "คาคฟ้า",255
 DFB 039, "งค",255
 DFB 255

; END OF TWORD_TEST1

ORG 3200H

TWORD_TEST2: ; พระอิ้อ้าว

DFB 94
 DFB 040, "พระ",255
 DFB 041, "วัด",255
 DFB 042, "ที่สาว",255
 DFB 043, "เพราะ",255
 DFB 044, "กัค",255
 DFB 045, "รัก",255
 DFB 046, "ฟ้ง",255
 DFB 047, "คึค",255
 DFB 048, "ก้าวร้า",255
 DFB 049, "ก้าพร้า",255
 DFB 050, "วงรี",255
 DFB 051, "หัดพา",255
 DFB 052, "รกร้าง",255
 DFB 053, "ลึกา",255
 DFB 054, "ระก้า",255
 DFB 055, "กะกะ",255
 DFB 056, "ลึสรร",255
 DFB 057, "ห้าวระ",255
 DFB 058, "สำหระ",255
 DFB 059, "ระวัง",255
 DFB 255

; END OF TWORD_TEST2

ORG 3300H

TWORD_TEST3: ; ออิ้ออแม

DFB 103
 DFB 060, "ทอดเห",255
 DFB 061, "หิว",255
 DFB 062, "ลือ",255
 DFB 063, "แมวมอง",255
 DFB 064, "เรื่อง",255
 DFB 065, "ทหาร",255
 DFB 066, "แก้ว",255
 DFB 067, "อะอะ",255
 DFB 068, "ลือสาร",255

DFB 069, "กระดิก",255
 DFB 070, "อาหาร",255
 DFB 071, "เสมอ",255
 DFB 072, "เทวดา",255
 DFB 073, "อึดอาด",255
 DFB 074, "หัวหอม",255
 DFB 075, "แพ้",255
 DFB 076, "มีคมีค",255
 DFB 077, "เคียด",255
 DFB 078, "แรกเริ่ม",255
 DFB 079, "พ่อแม่",255
 DFB 255

; END OF TWORD_TEST3

ORG 3400H

TWORD_TEST4: ; ไป น ไ ฤ ผย

DFB 112
 DFB 080, "ปีดเป่า",255
 DFB 081, "ไฟไหม้",255
 DFB 082, "แหม",255
 DFB 083, "น้ำนม",255
 DFB 084, "ทุ่งซาก",255
 DFB 085, "ใส่",255
 DFB 086, "เขี่ยม",255
 DFB 087, "ค่อนข้าง",255
 DFB 088, "ตลไส",255
 DFB 089, "เปิด",255
 DFB 090, "อะไร",255
 DFB 091, "แนะนำ",255
 DFB 092, "เชื้อแม่",255
 DFB 093, "ชอกช้อน",255
 DFB 094, "ปีใหม่",255
 DFB 095, "เพื่อน",255
 DFB 096, "คอกไม้",255
 DFB 097, "น้อย",255
 DFB 098, "ฟ้าผ่า",255
 DFB 099, "นักเขียน",255
 DFB 255

; END OF TWORD_TEST4

ORG 3500H

TWORD_TESTS: ; บ ล ฝ

DFB 109
 DFB 100, "เมาบาง",255
 DFB 101, "ฝ่าฝืน",255

DFB 102, "หลบหลีก",255
 DFB 103, "ปรับ",255
 DFB 104, "ฝ่าฝืน",255
 DFB 105, "เวลา",255
 DFB 106, "เหลือ",255
 DFB 107, "บิดา",255
 DFB 108, "ฝ่าฝืน",255
 DFB 109, "เปลือก",255
 DFB 110, "บ่อ",255
 DFB 111, "ทะเล",255
 DFB 112, "ลำบาก",255
 DFB 113, "กระทบ",255
 DFB 114, "ฝึกฝืน",255
 DFB 115, "สมาชิก",255
 DFB 116, "สืบทอด",255
 DFB 117, "บิดเบือน",255
 DFB 118, "ปลายปี",255
 DFB 119, "ใกล้",255
 DFB 255

; END OF TWORD_TESTS

ORG 3600H

TWORD_TEST6: ; ถ ก ก ค อ อู

DFB 110
 DFB 120, "สถิติ",255
 DFB 121, "กักต",255
 DFB 122, "ภาคใต้",255
 DFB 123, "สีทหรือ",255
 DFB 124, "พุทธา",255
 DFB 125, "ถอดถอน",255
 DFB 126, "สำเนา",255
 DFB 127, "รอกอย",255
 DFB 128, "ศึกแถว",255
 DFB 129, "คุกคาม",255
 DFB 130, "สุขภาพ",255
 DFB 131, "ถนัด",255
 DFB 132, "นึกคิด",255
 DFB 133, "ติดตาม",255
 DFB 134, "คนไทย",255
 DFB 135, "ถามใต้",255
 DFB 136, "ประเภท",255
 DFB 137, "ทักท",255
 DFB 138, "คักค้ำ",255
 DFB 139, "ตลอด",255

DFB 206, "ปลาฉลาม",255
DFB 207, "วุฒิ",255
DFB 208, "ปู่ย่า",255
DFB 209, "ฮัตซันท์",255
DFB 210, "ฮองเฮา",255
DFB 211, "ฉาชา",255
DFB 212, "ผู้เฒ่า",255
DFB 213, "รูปเทียน",255
DFB 214, "อาจารย์",255
DFB 215, "ซึคซึค",255
DFB 216, "เฉลิมกรุง",255
DFB 217, "วัฒนธรรม",255
DFB 218, "จมูก",255
DFB 219, "รถยนต์",255
DFB 255 ; END OF TWORD_TEST10

ORG 3B00H
TWORD_TEST11: ; ฤ () พ ช ญ ฤ
DFB 107
DFB 220, "ฤๅษณ์",255
DFB 221, "ฤหา",255
DFB 222, "ชุกชุน",255
DFB 223, "ผู้หญิง",255
DFB 224, "ฐานะ",255
DFB 225, "ทฤษฎี",255
DFB 226, "กีฬา",255
DFB 227, "ซ่อมแซม",255
DFB 228, "ปัญญา",255
DFB 229, "รัฐบาล",255
DFB 230, "ฤทัย",255
DFB 231, "กาหทวีป",255
DFB 232, "ชอกชอย",255
DFB 233, "สัญญา",255
DFB 234, "ปฐม",255
DFB 235, "ฤกษ์ดี",255
DFB 236, "กระเซ็น",255
DFB 237, "สำคัญ",255
DFB 238, "ภูมิฐาน",255
DFB 239, "เขษรฐา",255
DFB 255 ; END OF TWORD_TEST11

ORG 2C00H
ENG_KEY0:

DFB
037,037,036,036,035,035,034,034,031,0
31,030,030,029,029,028,028
; LESSON 0 (;) ; (L) L (K) K
(J) J (F) F (D) D (S) S (A)
A
ORG 2C10H
ENG_KEY1:
DFB
036,051,034,020,031,032,030,016
; LESSON 1 (L) . (J) U (F) G
(D) E
ORG 2C20H
ENG_KEY2:
DFB
035,050,036,022,034,033,031,017
; LESSON 2 (K) , (L) O (J) H
(F) R
ORG 2C30H
ENG_KEY3:
DFB
037,106,034,049,035,021,030,045,031,0
18
; LESSON 3 (;) : (J) M (K) I
(D) C (F) T
ORG 2C40H
ENG_KEY4:
DFB
037,023,034,019,031,046,029,015
; LESSON 4 (;) P (J) Y (F) V
(S) W
ORG 2C50H
ENG_KEY5:
DFB
037,052,029,044,034,048,028,014
; LESSON 5 (;) / (S) X (J) N
(A) Q
ORG 2C60H
ENG_KEY6:
DFB
037,010,028,043,037,111,031,047
; LESSON 6 (;) - (A) Z (;) ?
(F) B
ORG 2C70H
ENG_KEY7:
DFB
031,005,031,004,031,003,030,002,029,0
01,028,000
; LESSON 7 (F) 6 (F) 5 (F) 4
(D) 3 (S) 2 (A) 1
ORG 2C80H
ENG_KEY8:
DFB
037,009,036,008,035,007,034,006
; LESSON 8 (;) 0 (L) 9 (K) 8
(J) 7
ORG 2E00H
NO_OF_ENG:
DFB 8, 4, 4, 5, 4, 4, 4, 6, 4, 0,
0, 0
ORG 2E10H
SUM_OF_ENG:
DFB
8,12,16,21,25,29,33,39,43,43,43,43

ORG 3C00H
THAI_KEY0:

DFB
 144,144,143,143,142,142,141,141,138,138,137,137,136,136,135,135
 ; LESSON 0 (ว) ว(ส) ส(า) ำ(อ) อ(ค) ค(ก) ก(ข) ข(ฃ) ฃ
 ORG 3C10H
 THAI_KEY1:
 DFB 144,145,141,140,138,139
 ; LESSON 1 (ว) ง(อ) อ(ค) ค
 ORG 3C20H
 THAI_KEY2:
 DFB
 142,130,137,125,141,128,141,129,138,127,138,126
 ; LESSON 2 (า) ร(ก) ำ(อ) อ(อ) อ(ค) ะ(ค) พ
 ORG 3C30H
 THAI_KEY3:
 DFB
 142,154,137,149,141,152,141,153,138,151,138,150
 ; LESSON 3 (า) ม(ก) แ(อ) อ(อ) ท(ค) อ(ค) อ
 ORG 3C40H
 THAI_KEY4:
 DFB
 144,132,135,147,135,123,143,155,143,131,136,148,136,124
 ; LESSON 4 (ว) ย(ฃ) ฃ(ฃ) ำ(ส) ำ(ส) ม(ท) ฃ(ท) ำ
 ORG 3C50H
 THAI_KEY5:
 DFB 144,156,144,134,144,133
 ; LESSON 5 (ว) ฝ(ว) ล(ว) บ
 ORG 3C60H
 THAI_KEY6:
 DFB
 138,116,141,117,142,119,141,118,137,114,138,115
 ; LESSON 6 (ค) อ(อ) อ(า) ค(อ) ค(ก) ก(ค) ก
 ORG 3C70H
 THAI_KEY7:
 DFB
 135,112,136,113,144,122,144,121,143,120
 ; LESSON 7 (ฃ) / (ท) - (ว) ฃ(ว) ฃ(ส) ำ
 ORG 3C80H
 THAI_KEY8:
 DFB
 142,200,141,199,138,198,138,197,141,121,141,211,138,210,138,209
 ; LESSON 8 (า) ฃ(อ) อ(ค) ฃ(ค) ฃ(อ) อ(อ) อ(ค) ฃ(ค) ำ
 ORG 3C90H
 THAI_KEY9:
 DFB
 143,201,143,214,136,195,136,207,142,113,137,208,137,196
 ; LESSON 9 (ส) ำ(ส) ฃ(ท) " (ท) ฃ(า) ม(ก) ฃ(ก) ฃ
 ORG 3CA0H
 THAI_KEY10:

DFB
 141,222,141,221,141,188,138,187,142,223,137,219,138,220
 ; LESSON 10 (อ) ? (อ) อ(อ) ฃ(ค) อ(า) ฃ(ก) ฃ(ค) ฃ
 ORG 3CBOH
 THAI_KEY11:
 DFB
 144,203,144,225,144,202,144,215,143,224,136,218,135,217,135,206
 ; LESSON 11 (ว) อ(ว) ฃ(ว) ฃ(ว) ฃ(ส) ฃ(ท) ฃ(ท) ฃ(ท) ฃ
 ORG 2D00H
 RND_KEY_ENG:
 DFB
 037,036,035,034,031,030,029,028
 ; LESSON 0 ; L K J F D
 S A
 DFB 051,020,032,016
 ; LESSON 1 . U G E
 DFB 050,022,033,017
 ; LESSON 2 , O H R
 DFB 106,049,021,045,018
 ; LESSON 3 : M I C T
 DFB 023,019,046,015
 ; LESSON 4 P Y V W
 DFB 052,044,048,014
 ; LESSON 5 / X N Q
 DFB 010,043,111,047
 ; LESSON 6 - Z ? B
 DFB 005,004,003,002,001,000
 ; LESSON 7 6 5 4 3 2 1
 DFB 009,008,007,006
 ; LESSON 8 0 9 8 7
 ORG 3D00H
 RND_KEY_THAI:
 DFB
 144,143,142,141,138,137,136,135
 ; LESSON 0 ว ส ำ อ ค ก ท ฝ
 DFB 145,140,139
 ; LESSON 1 ง อ ำ
 DFB 130,125,128,129,127,126
 ; LESSON 2 ร ำ อ อ ะ พ
 DFB 154,149,152,153,151,150
 ; LESSON 3 ม แ อ ท อ อ
 DFB 132,147,123,155,131,148,124
 ; LESSON 4 ย ฃ ำ ำ ำ ำ ำ ำ
 DFB 156,134,133
 ; LESSON 5 ฝ ล บ
 DFB 116,117,119,118,114,115
 ; LESSON 6 อ อ ค ก ก ก
 DFB 112,113,122,121,120
 ; LESSON 7 / - ฃ ฃ ฃ
 DFB
 200,199,198,197,212,211,210,209
 ; LESSON 8 ฃ อ ฃ ฃ อ ฃ ฃ ำ
 DFB 201,214,195,207,213,208,196
 ; LESSON 9 ำ ฃ " ฃ ย ฃ ฃ

DFB 222,221,188,187,223,219,220

; LESSON 10 ? ธี ธ ฐ ฒ ฌ ษ

DFB

203,225,202,215,224,218,217,206

; LESSON 11 ฐ ฎ ฏ ษ พ) (ฤ

ORG 3E00H

NO_OF_THAI:

DFB 8, 3, 6, 6, 7, 3, 6, 5, 8, 7,

7, 8

ORG 3E10H

SUM_OF_THAI:

DFB

8,11,17,23,30,33,39,44,52,59,66,74

END



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

program ExEdit;
uses
  Forms,
  MainExEdit in 'MainExEdit.pas' {Form1},
  KeyEdit in 'KeyEdit.pas' {Form2},
  SelFile in 'SelFile.pas' {Form3},
  ExProg in 'ExProg.pas' {Form4};
{$R *.RES}
begin
  Application.Initialize;
  Application.CreateForm(TForm1, Form1);
  Application.CreateForm(TForm2, Form2);
  Application.CreateForm(TForm3, Form3);
  Application.CreateForm(TForm4, Form4);
  Application.Run;
end.

//-----
unit MainExEdit;
interface
uses
  Windows, Messages, SysUtils, Classes, Graphics,
  Controls, Forms, Dialogs, StdCtrls, ExtCtrls, Buttons;
type
  TForm1 = class(TForm)
    SelectLesson : TRadioGroup;
    SelectLang : TRadioGroup;
    KeyToPractice : TPanel;
    PracticeKey : TLabel;
    WordList : TListBox;
    BtnChangeKey : TButton;
    BtnSave : TBitBtn;
    BtnOpen : TBitBtn;
    BtnProgram : TBitBtn;
    BtnExit : TBitBtn;
    BtnUp : TBitBtn;
    BtnDown : TBitBtn;
    BtnAdd : TBitBtn;
    BtnRemove : TBitBtn;
    BtnNew : TBitBtn;
    OpenFileDialog1 : TOpenDialog;
    SaveDialog1 : TSaveDialog;
    WordEdit : TEdit;
    TotalWord : TLabel;
    Panell : TPanel;
    SelectFile : TLabel;
    BtnOk : TButton;
    EngWordList : TListBox;
    ThaiWordList : TListBox;

    procedure ShowKey;
    procedure NewFile;
    procedure BtnChangeKeyClick(Sender: TObject);
    procedure BtnNewClick(Sender: TObject);
    procedure BtnOpenClick(Sender: TObject);
    procedure BtnSaveClick(Sender: TObject);
    procedure BtnProgramClick(Sender: TObject);
    procedure BtnExitClick(Sender: TObject);
    procedure SelectLangClick(Sender: TObject);
    procedure SelectLessonClick(Sender: TObject);
    procedure FormCreate(Sender: TObject);
    procedure BtnAddClick(Sender: TObject);
    procedure BtnRemoveClick(Sender: TObject);
    procedure BtnUpClick(Sender: TObject);
    procedure BtnDownClick(Sender: TObject);
    procedure WordListClick(Sender: TObject);
    procedure WordEditChange(Sender: TObject);

    procedure FormActivate(Sender: TObject);
    procedure BtnOkClick(Sender: TObject);
    procedure WordListDbClick(Sender: TObject);
  private
    { Private declarations }
  public
    { Public declarations }
  end;

  var
    Form1: TForm1;
    Language : Byte;
    Lesson : Byte;
    Key : array[1..2,1..12,1..8] of char;
    NoOfKey : array[1..2,1..12] of byte;
    Word : array[1..2,1..12,1..30] of string;
    WordNo : array[1..2,1..12,1..30] of byte;
    NoOfWord : array[1..2,1..12] of byte;
    FileName : array[1..2,1..256] of string[80];
    CurrentFileName : string;
    OldWord : string;
    AsciiTable : array[1..2,1..255] of byte;

  implementation
  uses KeyEdit, SelFile, ExProg;
  {$R *.DFM}

  //-----
  procedure TForm1.ShowKey;
  var i : integer;
  begin
    KeyToPractice.caption := "";
    for i:=1 to NoOfKey[Language,Lesson] do
    begin
      KeyToPractice.caption := KeyToPractice.caption +
        Key[Language,Lesson,i];
      KeyToPractice.caption := KeyToPractice.caption +
        ' ';
    end;
    WordList.Items.Clear;
    for i:=1 to NoOfWord[Language,Lesson] do
      WordList.Items.Add(Word[Language,Lesson,i]);
    if NoOfWord[Language,Lesson] = 0 then
      BtnRemove.Enabled := false
    else BtnRemove.Enabled := true;
    if NoOfKey[Language,Lesson] = 0 then
      BtnAdd.Enabled := false
    else BtnAdd.Enabled := true;
    WordList.ItemIndex := 0;
    BtnUp.Enabled := false;
    if NoOfWord[Language,Lesson] < 2 then
      BtnDown.Enabled := false
    else BtnDown.Enabled := true;
    if Lesson = 1 then BtnChangeKey.Enabled := false
    else BtnChangeKey.Enabled := true;
    OldWord := "";
    WordEdit.Text := "";
    if NoOfWord[Language,Lesson]=30 then
      BtnAdd.Enabled := false;
    TotalWord.Caption := 'จำนวนคำ : ' + inttostr(
      NoOfWord[Language,Lesson]);
    if (Language=1)and(ThaiWordList.Items.Count = 0)
    then BtnAdd.Enabled := false;
    if (Language=2)and(EngWordList.Items.Count = 0)
    then BtnAdd.Enabled := false;
  end;

```

```

//-----
procedure TForm1.BtnChangeKeyClick(Sender:
TObject);
begin
  Form1.Enabled := False;
  Application.CreateForm(TForm2,Form2);
  Form2.Show;
end;

//-----
procedure TForm1.BtnNewClick(Sender: TObject);
begin
  Form1.Enabled := False;
  Application.CreateForm(TForm3,Form3);
  Form3.Show;
end;

//-----
procedure TForm1.NewFile;
var i,j,k : integer;
    LoadFile : textfile;
begin
  SelectLang.Enabled := true;
  SelectLesson.Enabled := true;
  BtnChangeKey.Enabled := true;
  WordList.Enabled := true;
  BtnAdd.Enabled := true;
  BtnRemove.Enabled := true;
  BtnUp.Enabled := true;
  BtnDown.Enabled := true;
  BtnSave.Enabled := true;
  BtnProgram.Enabled := true;
  for i:=1 to 2 do
    for j:=1 to 255 do
      AsciiTable[i,j] := 255;
  Language := 1;
  Lesson := 1;
  SelectLang.ItemIndex := 0;
  SelectLesson.ItemIndex := 0;
  Form1.Caption := 'Edit Lesson [Untitled]';
  CurrentFileName := '';
  for i:=1 to 12 do
  begin
    NoofKey[1,i] := 0;
    NoofKey[2,i] := 0;
  end;
  for i:=1 to 2 do
    for j:=1 to 12 do
      for k:=1 to 8 do
        Key[i,j,k] := '';
  for i:=1 to 2 do
    for j:=1 to 12 do
      NoOfWord[i,j] := 0;
  for i:=1 to 2 do
    for j:=1 to 12 do
      for k:=1 to 30 do
        begin
          Word[i,j,k] := '';
          WordNo[i,j,k] := 255;
        end;
  for i:=1 to 2 do
    for j:=1 to 256 do
      FileName[i,j] := '';
  AssignFile(LoadFile,ThaiFile);
  Reset(LoadFile);
  i := 0;

  ThaiWordList.Items.Clear;
  While not(eof(LoadFile)) do
  begin
    inc(i);
    readln(Loadfile,FileName[1,i]);
    ThaiWordList.Items.Add(FileName[1,i]);
  end;
  CloseFile(LoadFile);
  AssignFile(LoadFile,EngFile);
  Reset(LoadFile);
  i := 0;
  EngWordList.Items.Clear;
  While not(eof(LoadFile)) do
  begin
    inc(i);
    readln(Loadfile,FileName[2,i]);
    EngWordList.Items.Add(FileName[2,i]);
  end;
  CloseFile(LoadFile);
  NoOfKey[1,1] := 8;
  NoOfKey[2,1] := 8;

  Key[1,1] := ('ฟหกค่าสาว');
  Key[2,1] := ('ASDFJKL;');
  for i:= 1 to 2 do
    for k:= 1 to 8 do
      AsciiTable[i,ord(Key[i,1,k])] := 1;
  ShowKey;
end;

//-----
procedure TForm1.BtnOpenClick(Sender: TObject);
var LoadFile : textfile;
    i,j,k : integer;
    tmp : string;
    Ok : Boolean;
begin
  OpenFileDialog.FileName := CurrentFileName;
  OpenFileDialog.Execute;
  if OpenFileDialog.FileName = '' then exit;
  for i:=1 to 2 do
    for j:=1 to 255 do
      AsciiTable[i,j] := 255;
  CurrentFileName := OpenFileDialog.FileName;
  SelectLang.Enabled := true;
  SelectLesson.Enabled := true;
  BtnChangeKey.Enabled := true;
  WordList.Enabled := true;
  BtnAdd.Enabled := true;
  BtnRemove.Enabled := true;
  BtnUp.Enabled := true;
  BtnDown.Enabled := true;
  BtnSave.Enabled := true;
  BtnProgram.Enabled := true;
  Form1.Caption := 'Edit Lesson ['+ExtractFileName(
CurrentFileName)+']';
  AssignFile(LoadFile,CurrentFileName);
  Reset(LoadFile);
  for i:=1 to 2 do
    for j:=1 to 12 do
      begin
        readln(LoadFile,tmp);
        NoOfKey[i,j] := strtoint(tmp);
      end;
  for i:=1 to 2 do
    for j:=1 to 12 do
      for k:=1 to 8 do

```

```

begin
  Readln(LoadFile,tmp);
  Key[i,j,k] := tmp[1];
  AsciiTable[i,ord(Key[i,j,k])] := j;
end;
for i:=1 to 2 do
  for j:=1 to 12 do
    begin
      readln(LoadFile,tmp);
      NoOfWord[i,j] := strtoint(tmp);
    end;
  for i:=1 to 2 do
    for j:=1 to 12 do
      for k:=1 to 30 do
        Readln(LoadFile,Word[i,j,k]);
      for i:=1 to 2 do
        for j:=1 to 12 do
          for k:=1 to 30 do
            begin
              Readln(LoadFile,tmp);
              if tmp<>" then WordNo[i,j,k] := strtoint(tmp)
              else WordNo[i,j,k] := 255;
            end;
          for i:=1 to 2 do
            for j:=1 to 256 do
              Readln(LoadFile,FileName[i,j]);
            Readln(LoadFile,ThaiFile);
            Readln(LoadFile,EngFile);
            CloseFile(LoadFile);
            ThaiWordList.Items.Clear;
            EngWordList.Items.Clear;
          for i:=1 to 256 do
            begin
              Ok := true;
              if FileName[1,i]<>" then
                begin
                  for j:=1 to 12 do
                    for k:=1 to NoOfWord[1,j] do
                      if((i-1)=WordNo[1,j,k]) then Ok := false;
                    if Ok then ThaiWordList.Items.Add(
                      FileName[1,i]);
                end;
              Ok := true;
              if FileName[2,i]<>" then
                begin
                  for j:=1 to 12 do
                    for k:=1 to NoOfWord[2,j] do
                      if((i-1)=WordNo[2,j,k]) then Ok := false;
                    if Ok then EngWordList.Items.Add(
                      FileName[2,i]);
                end;
            end;
          if ThaiWordList.Items.Count = 0 then
            BtnAdd.Enabled := false;
          Language := 1;
          Lesson := 1;
          SelectLang.ItemIndex := 0;
          SelectLesson.ItemIndex := 0;
          ShowKey;
        end;
      //-----
      procedure TForm1.BtnSaveClick(Sender: TObject);
      var SaveFile : textfile;
          i,j,k : integer;
      begin
        SaveDialog1.FileName := CurrentFileName;
        SaveDialog1.Execute;
        if SaveDialog1.FileName = "" then exit;
        CurrentFileName := SaveDialog1.FileName;
        Form1.Caption := 'Edit Lesson ['+ExtractFileName(
          CurrentFileName)+'];
        AssignFile(SaveFile,CurrentFileName);
        Rewrite(SaveFile);
        for i:=1 to 2 do
          for j:=1 to 12 do
            writeln(SaveFile,inttostr(NoOfKey[i,j]));
        for i:=1 to 2 do
          for j:=1 to 12 do
            for k:=1 to 8 do
              writeln(SaveFile,Key[i,j,k]);
        for i:=1 to 2 do
          for j:=1 to 12 do
            writeln(SaveFile,inttostr(NoOfWord[i,j]));
        for i:=1 to 2 do
          for j:=1 to 12 do
            for k:=1 to 30 do
              writeln(SaveFile,Word[i,j,k]);
        for i:=1 to 2 do
          for j:=1 to 12 do
            for k:=1 to 30 do
              writeln(SaveFile,inttostr(WordNo[i,j,k]));
        for i:=1 to 2 do
          for j:=1 to 256 do
            writeln(SaveFile,FileName[i,j]);
        writeln(SaveFile,ThaiFile);
        writeln(SaveFile,EngFile);
        CloseFile(SaveFile);
      end;
      //-----
      procedure TForm1.BtnProgramClick(Sender: TObject);
      begin
        Form1.Enabled := False;
        Application.CreateForm(TForm4,Form4);
        Form4.Show;
      end;
      //-----
      procedure TForm1.BtnExitClick(Sender: TObject);
      begin
        Halt(1);
      end;
      //-----
      procedure TForm1.SelectLangClick(Sender: TObject);
      begin
        if SelectLang.ItemIndex = 0 then Language := 1
        else Language := 2;
        ShowKey;
      end;
      //-----
      procedure TForm1.SelectLessonClick(Sender:
        TObject);
      begin
        Lesson := SelectLesson.ItemIndex+1;
        ShowKey;
      end;
      //-----
      procedure TForm1.FormCreate(Sender: TObject);
      begin
        Lesson := 2;

```

```

Language := 2;
Panell.Left := 0;
Panell.Top := 0;
Panell.Width := Form1.ClientWidth;
Panell.Height := Form1.ClientHeight;
ThaiWordList.Width := Panell.Width - 16;
ThaiWordList.Height := Panell.Height - 80;
EngWordList.Left := ThaiWordList.Left;
EngWordList.Width := ThaiWordList.Width;
EngWordList.Height := ThaiWordList.Height;
BtnOk.Top := ThaiWordList.Top +
    ThaiWordList.Height + 8;
end;

//-----
procedure TForm1.BtnAddClick(Sender: TObject);
var AddText : string;
begin
    AddText := WordEdit.Text;
    if length(AddText)=0 then
    begin
        MessageDlg('Empty Input',MtError,[MbOk],1);
        exit;
    end;
    Panell.Visible := True;
    SelectFile.Caption := 'กรุณานเลือกไฟล์ของคำ: ' +
        AddText;
    if SelectLang.ItemIndex = 0 then
    begin
        ThaiWordList.Visible := True;
        EngWordList.Visible := False;
    end
    else
    begin
        ThaiWordList.Visible := False;
        EngWordList.Visible := True;
    end;
    end;
    WordList.Items.Add(AddText);
    NoOfWord[Language,Lesson] := NoOfWord[
        Language,Lesson] + 1;
    TotalWord.Caption := 'จำนวนคำ: ' + intostr(
        NoOfWord[Language,Lesson]);
    Word[Language,Lesson,NoOfWord[
        Language,Lesson]] := AddText;
    WordEdit.Text := "";
    WordList.ItemIndex := NoOfWord[
        Language,Lesson]-1;
    if NoOfWord[Language,Lesson] = 30 then
        BtnAdd.Enabled := false;
    if NoOfWord[Language,Lesson] > 0 then
        BtnRemove.Enabled := true;
    end;

//-----
procedure TForm1.BtnOkClick(Sender: TObject);
var FName : string;
    i : integer;
begin
    if Language = 1 then
    begin
        if ThaiWordList.ItemIndex = -1 then exit;
        FName := ThaiWordList.Items.Strings[
            ThaiWordList.ItemIndex];
        ThaiWordList.Items.Delete(
            ThaiWordList.ItemIndex);
    end
    else
    begin
        if EngWordList.ItemIndex = -1 then exit;
        FName := EngWordList.Items.Strings[
            EngWordList.ItemIndex];
        EngWordList.Items.Delete(
            EngWordList.ItemIndex);
    end;
    end;
    i := 1;
    repeat
        if FName = FileName[Language,i] then
        begin
            WordNo[Language,Lesson,NoOfWord[
                Language,Lesson]] := i-1;
            i := 255;
        end;
        i := i+1;
    until i>255;
    Panell.Visible := False;
    if (Language=1)and(ThaiWordList.Items.Count = 0)
        then BtnAdd.Enabled := false;
    if (Language=2)and(EngWordList.Items.Count = 0)
        then BtnAdd.Enabled := false;
    end;

//-----
procedure TForm1.BtnRemoveClick(Sender: TObject);
var i,index : integer;
begin
    index := WordList.ItemIndex;
    WordList.Items.Delete(index);
    WordList.ItemIndex := index;
    if NoOfWord[Language,Lesson] > 0 then
    begin
        if Language = 1 then
        begin
            ThaiWordList.Items.add(FileName[Language,
                WordNo[Language,Lesson,Index+1]+1]);
        end
        else
        begin
            EngWordList.Items.add(FileName[Language,
                WordNo[Language,Lesson,Index+1]+1]);
        end;
        dec(NoOfWord[Language,Lesson]);
        for i:=index+1 to NoOfWord[Language,Lesson] do
        begin
            Word[Language,Lesson,i] := Word[Language,
                Lesson,i+1];
            WordNo[Language,Lesson,i] := WordNo[
                Language,Lesson,i+1];
        end;
        Word[Language,Lesson,NoOfWord[Language,
            Lesson]+1] := "";
        WordNo[Language,Lesson,NoOfWord[Language,
            Lesson]+1] := 255;
        TotalWord.Caption := 'จำนวนคำ: ' + intostr(
            NoOfWord[Language,Lesson]);
    end;
    if NoOfWord[Language,Lesson] = 0 then
        BtnRemove.Enabled := false;
    if index > 0 then WordList.ItemIndex := index-1;
    if NoOfWord[Language,Lesson] < 30 then
        BtnAdd.Enabled := true;
    end;
end;

```

```

//-----
procedure TForm1.BtnUpClick(Sender: TObject);
var index : integer;
    tmp : string;
    tmp2 : byte;
begin
    index := WordList.ItemIndex;
    if index > 0 then
    begin
        WordList.Items.Move(index,index-1);
        WordList.ItemIndex := index-1;
        tmp := Word[Language,Lesson,index+1];
        Word[Language,Lesson,index+1] := Word[
            Language,Lesson,index];
        Word[Language,Lesson,index] := tmp;
        tmp2 := WordNo[Language,Lesson,index+1];
        WordNo[Language,Lesson,index+1] := WordNo[
            Language,Lesson,index];
        WordNo[Language,Lesson,index] := tmp2;
        WordListClick(Sender);
    end;
end;

//-----
procedure TForm1.BtnDownClick(Sender: TObject);
var index : integer;
    tmp : string;
    tmp2 : byte;
begin
    index := WordList.ItemIndex;
    if index < NoOfWord[Language,Lesson]-1 then
    begin
        WordList.Items.Move(index,index+1);
        WordList.ItemIndex := index+1;
        tmp := Word[Language,Lesson,index+1];
        Word[Language,Lesson,index+1] := Word[
            Language,Lesson,index+2];
        Word[Language,Lesson,index+2] := tmp;
        tmp2 := WordNo[Language,Lesson,index+1];
        WordNo[Language,Lesson,index+1] := WordNo[
            Language,Lesson,index+2];
        WordNo[Language,Lesson,index+2] := tmp2;
        WordListClick(Sender);
    end;
end;

//-----
procedure TForm1.WordListClick(Sender: TObject);
begin
    if WordList.ItemIndex = 0 then
        BtnUp.Enabled := false
    else BtnUp.Enabled := true;
    if WordList.ItemIndex = NoOfWord[
        Language,Lesson]-1
    then BtnDown.Enabled := false
    else BtnDown.Enabled := true;
end;

//-----
procedure TForm1.WordEditChange(Sender: TObject);
var NewWord : string;
    i : integer;
    TLesson : integer;
begin
    NewWord := WordEdit.Text;
    for i := 1 to length(Newword) do
        TLesson := AsciiTable[Language,ord(
            NewWord[i]);
        if TLesson > Lesson then
        begin
            WordEdit.Text := OldWord;
            NewWord := OldWord;
        end;
        end;
        WordEdit.SelStart := length(NewWord);
        OldWord := NewWord;
    end;

//-----
procedure TForm1.FormActivate(Sender: TObject);
begin
    ShowKey;
end;

//-----
procedure TForm1.WordListDbClick(Sender:
    TObject);
var i : integer;
    s : string;
begin
    i := WordList.ItemIndex+1;
    s := Word[Language,Lesson,i]+' ';
    s := s + intostr(WordNo[Language,Lesson,i])+'.';
    s := s + FileName[Language,WordNo[
        Language,Lesson,i]+1];
    MessageDlg(s,mtInformation,[mbOk],0);
end;
end.

//=====
unit KeyEdit;
interface
uses
    Windows, Messages, SysUtils, Classes, Graphics,
    Controls, Forms, Dialogs, StdCtrls, Buttons, ExtCtrls;
type
    TForm2 = class(TForm)
        BtnOK : TButton;
        BtnCancel : TButton;
        NoOfLesson : TLabel;
        OldKeyList : TPanel;
        OldKey : TLabel;
        NewKeyList : TPanel;
        NewKey : TLabel;
        Pn001 : TPanel; Pn002 : TPanel; Pn003 : TPanel;
        Pn004 : TPanel; Pn005 : TPanel; Pn006 : TPanel;
        Pn007 : TPanel; Pn008 : TPanel; Pn009 : TPanel;
        Pn010 : TPanel; Pn011 : TPanel; Pn012 : TPanel;
        Pn013 : TPanel; Pn014 : TPanel; Pn015 : TPanel;
        Pn016 : TPanel; Pn017 : TPanel; Pn018 : TPanel;
        Pn019 : TPanel; Pn020 : TPanel; Pn021 : TPanel;
        Pn022 : TPanel; Pn023 : TPanel; Pn024 : TPanel;
        Pn025 : TPanel; Pn026 : TPanel; Pn027 : TPanel;
        Pn028 : TPanel; Pn029 : TPanel; Pn030 : TPanel;
        Pn031 : TPanel; Pn032 : TPanel; Pn033 : TPanel;
        Pn034 : TPanel; Pn035 : TPanel; Pn036 : TPanel;
        Pn037 : TPanel; Pn038 : TPanel; Pn039 : TPanel;
        Pn040 : TPanel; Pn041 : TPanel; Pn042 : TPanel;
        Pn043 : TPanel; Pn044 : TPanel; Pn045 : TPanel;
        Pn046 : TPanel; Pn047 : TPanel; Pn048 : TPanel;
        Pn049 : TPanel; Pn050 : TPanel; Pn051 : TPanel;
        Pn052 : TPanel; Pn053 : TPanel; Pn054 : TPanel;
        Pn055 : TPanel; Pn056 : TPanel; Pn057 : TPanel;
    end;
end.

```

```

Pn058 : TPanel; Pn059 : TPanel; Pn060 : TPanel; procedure Pn025Click(Sender: TObject);
Pn061 : TPanel; Pn062 : TPanel; Pn063 : TPanel; procedure Pn026Click(Sender: TObject);
Pn064 : TPanel; Pn065 : TPanel; Pn066 : TPanel; procedure Pn027Click(Sender: TObject);
Pn067 : TPanel; Pn068 : TPanel; Pn069 : TPanel; procedure Pn028Click(Sender: TObject);
Pn070 : TPanel; Pn071 : TPanel; Pn072 : TPanel; procedure Pn029Click(Sender: TObject);
Pn073 : TPanel; Pn074 : TPanel; Pn075 : TPanel; procedure Pn030Click(Sender: TObject);
Pn076 : TPanel; Pn077 : TPanel; Pn078 : TPanel; procedure Pn031Click(Sender: TObject);
Pn079 : TPanel; Pn080 : TPanel; Pn081 : TPanel; procedure Pn032Click(Sender: TObject);
Pn082 : TPanel; Pn083 : TPanel; Pn084 : TPanel; procedure Pn033Click(Sender: TObject);
Pn085 : TPanel; Pn086 : TPanel; Pn087 : TPanel; procedure Pn034Click(Sender: TObject);
Pn088 : TPanel; Pn089 : TPanel; Pn090 : TPanel; procedure Pn035Click(Sender: TObject);
Pn091 : TPanel; Pn092 : TPanel; Pn093 : TPanel; procedure Pn036Click(Sender: TObject);
Pn094 : TPanel; Pn095 : TPanel; Pn096 : TPanel; procedure Pn037Click(Sender: TObject);
Pn097 : TPanel; Pn098 : TPanel; Pn099 : TPanel; procedure Pn038Click(Sender: TObject);
Pn100 : TPanel; Pn101 : TPanel; Pn102 : TPanel; procedure Pn039Click(Sender: TObject);
Pn103 : TPanel; Pn104 : TPanel; Pn105 : TPanel; procedure Pn040Click(Sender: TObject);
Pn106 : TPanel; Pn107 : TPanel; Pn108 : TPanel; procedure Pn041Click(Sender: TObject);
Pn109 : TPanel; Pn110 : TPanel; Pn111 : TPanel; procedure Pn042Click(Sender: TObject);
Pn112 : TPanel; Pn113 : TPanel; Pn114 : TPanel; procedure Pn043Click(Sender: TObject);
Pn115 : TPanel; Pn116 : TPanel; Pn117 : TPanel; procedure Pn044Click(Sender: TObject);
Pn118 : TPanel; Pn119 : TPanel; Pn120 : TPanel; procedure Pn045Click(Sender: TObject);
Pn121 : TPanel; Pn122 : TPanel; Pn123 : TPanel; procedure Pn046Click(Sender: TObject);
Pn124 : TPanel; Pn125 : TPanel; Pn126 : TPanel; procedure Pn047Click(Sender: TObject);
Pn127 : TPanel; Pn128 : TPanel; Pn129 : TPanel; procedure Pn048Click(Sender: TObject);
Pn130 : TPanel; Pn131 : TPanel; Pn132 : TPanel; procedure Pn049Click(Sender: TObject);
Pn133 : TPanel; Pn134 : TPanel; Pn135 : TPanel; procedure Pn050Click(Sender: TObject);
Pn136 : TPanel; Pn137 : TPanel; Pn138 : TPanel; procedure Pn051Click(Sender: TObject);
Pn139 : TPanel; Pn140 : TPanel; Pn141 : TPanel; procedure Pn052Click(Sender: TObject);
Pn142 : TPanel; Pn143 : TPanel; Pn144 : TPanel; procedure Pn053Click(Sender: TObject);
Pn145 : TPanel; Pn146 : TPanel; Pn147 : TPanel; procedure Pn054Click(Sender: TObject);
Pn148 : TPanel; Pn149 : TPanel; Pn150 : TPanel; procedure Pn055Click(Sender: TObject);
Pn151 : TPanel; Pn152 : TPanel; Pn153 : TPanel; procedure Pn056Click(Sender: TObject);
Pn154 : TPanel; Pn155 : TPanel; Pn156 : TPanel; procedure Pn057Click(Sender: TObject);
Pn157 : TPanel; Pn158 : TPanel; procedure Pn058Click(Sender: TObject);
procedure Pn059Click(Sender: TObject);
procedure Pn060Click(Sender: TObject);
procedure Pn061Click(Sender: TObject);
procedure Pn062Click(Sender: TObject);
procedure Pn063Click(Sender: TObject);
procedure Pn064Click(Sender: TObject);
procedure Pn065Click(Sender: TObject);
procedure Pn066Click(Sender: TObject);
procedure Pn067Click(Sender: TObject);
procedure Pn068Click(Sender: TObject);
procedure Pn069Click(Sender: TObject);
procedure Pn070Click(Sender: TObject);
procedure Pn071Click(Sender: TObject);
procedure Pn072Click(Sender: TObject);
procedure Pn073Click(Sender: TObject);
procedure Pn074Click(Sender: TObject);
procedure Pn075Click(Sender: TObject);
procedure Pn076Click(Sender: TObject);
procedure Pn077Click(Sender: TObject);
procedure Pn078Click(Sender: TObject);
procedure Pn079Click(Sender: TObject);
procedure Pn080Click(Sender: TObject);
procedure Pn081Click(Sender: TObject);
procedure Pn082Click(Sender: TObject);
procedure Pn083Click(Sender: TObject);
procedure Pn084Click(Sender: TObject);
procedure Pn085Click(Sender: TObject);
procedure Pn086Click(Sender: TObject);
procedure Pn087Click(Sender: TObject);
procedure Pn088Click(Sender: TObject);
procedure Pn089Click(Sender: TObject);
procedure Pn090Click(Sender: TObject);
procedure Pn091Click(Sender: TObject);
procedure Initial;
procedure SelectBtn(Sel:byte; Number:integer);
procedure PressBtn(KeyIn:byte;Number:byte);
procedure BtnCancelClick(Sender: TObject);
procedure BtnOKClick(Sender: TObject);
procedure FormClose(Sender: TObject;
    var Action: TCloseAction);
procedure FormCreate(Sender: TObject);
procedure Pn001Click(Sender: TObject);
procedure Pn002Click(Sender: TObject);
procedure Pn003Click(Sender: TObject);
procedure Pn004Click(Sender: TObject);
procedure Pn005Click(Sender: TObject);
procedure Pn006Click(Sender: TObject);
procedure Pn007Click(Sender: TObject);
procedure Pn008Click(Sender: TObject);
procedure Pn009Click(Sender: TObject);
procedure Pn010Click(Sender: TObject);
procedure Pn011Click(Sender: TObject);
procedure Pn012Click(Sender: TObject);
procedure Pn013Click(Sender: TObject);
procedure Pn014Click(Sender: TObject);
procedure Pn015Click(Sender: TObject);
procedure Pn016Click(Sender: TObject);
procedure Pn017Click(Sender: TObject);
procedure Pn018Click(Sender: TObject);
procedure Pn019Click(Sender: TObject);
procedure Pn020Click(Sender: TObject);
procedure Pn021Click(Sender: TObject);
procedure Pn022Click(Sender: TObject);
procedure Pn023Click(Sender: TObject);
procedure Pn024Click(Sender: TObject);

```

```

procedure Pn092Click(Sender: TObject);
procedure Pn093Click(Sender: TObject);
procedure Pn094Click(Sender: TObject);
procedure Pn095Click(Sender: TObject);
procedure Pn096Click(Sender: TObject);
procedure Pn097Click(Sender: TObject);
procedure Pn098Click(Sender: TObject);
procedure Pn099Click(Sender: TObject);
procedure Pn100Click(Sender: TObject);
procedure Pn101Click(Sender: TObject);
procedure Pn102Click(Sender: TObject);
procedure Pn103Click(Sender: TObject);
procedure Pn104Click(Sender: TObject);
procedure Pn105Click(Sender: TObject);
procedure Pn106Click(Sender: TObject);
procedure Pn107Click(Sender: TObject);
procedure Pn108Click(Sender: TObject);
procedure Pn109Click(Sender: TObject);
procedure Pn110Click(Sender: TObject);
procedure Pn111Click(Sender: TObject);
procedure Pn112Click(Sender: TObject);
procedure Pn113Click(Sender: TObject);
procedure Pn114Click(Sender: TObject);
procedure Pn115Click(Sender: TObject);
procedure Pn116Click(Sender: TObject);
procedure Pn117Click(Sender: TObject);
procedure Pn118Click(Sender: TObject);
procedure Pn119Click(Sender: TObject);
procedure Pn120Click(Sender: TObject);
procedure Pn121Click(Sender: TObject);
procedure Pn122Click(Sender: TObject);
procedure Pn123Click(Sender: TObject);
procedure Pn124Click(Sender: TObject);
procedure Pn125Click(Sender: TObject);
procedure Pn126Click(Sender: TObject);
procedure Pn127Click(Sender: TObject);
procedure Pn128Click(Sender: TObject);
procedure Pn129Click(Sender: TObject);
procedure Pn130Click(Sender: TObject);
procedure Pn131Click(Sender: TObject);
procedure Pn132Click(Sender: TObject);
procedure Pn133Click(Sender: TObject);
procedure Pn134Click(Sender: TObject);
procedure Pn135Click(Sender: TObject);
procedure Pn136Click(Sender: TObject);
procedure Pn137Click(Sender: TObject);
procedure Pn138Click(Sender: TObject);
procedure Pn139Click(Sender: TObject);
procedure Pn140Click(Sender: TObject);
procedure Pn141Click(Sender: TObject);
procedure Pn142Click(Sender: TObject);
procedure Pn143Click(Sender: TObject);
procedure Pn144Click(Sender: TObject);
procedure Pn145Click(Sender: TObject);
procedure Pn146Click(Sender: TObject);
procedure Pn147Click(Sender: TObject);
procedure Pn148Click(Sender: TObject);
procedure Pn149Click(Sender: TObject);
procedure Pn150Click(Sender: TObject);
procedure Pn151Click(Sender: TObject);
procedure Pn152Click(Sender: TObject);
procedure Pn153Click(Sender: TObject);
procedure Pn154Click(Sender: TObject);
procedure Pn155Click(Sender: TObject);
procedure Pn156Click(Sender: TObject);
procedure Pn157Click(Sender: TObject);
procedure Pn158Click(Sender: TObject);

private
  { Private declarations }
public
  { Public declarations }
end;

var
  Form2: TForm2;
  Pn : array[1..158] of TPanel;
  CurrNoOfKey : integer;
  CurrKey : array[1..10] of char;
implementation
uses MainExEdit;
{$R *.DFM}

//-----
procedure TForm2.Initial;
var i : integer;
begin
  Pn[01] := Pn001; Pn[02] := Pn002; Pn[03] := Pn003;
  Pn[04] := Pn004; Pn[05] := Pn005; Pn[06] := Pn006;
  Pn[07] := Pn007; Pn[08] := Pn008; Pn[09] := Pn009;
  Pn[10] := Pn010; Pn[11] := Pn011; Pn[12] := Pn012;
  Pn[13] := Pn013; Pn[14] := Pn014; Pn[15] := Pn015;
  Pn[16] := Pn016; Pn[17] := Pn017; Pn[18] := Pn018;
  Pn[19] := Pn019; Pn[20] := Pn020; Pn[21] := Pn021;
  Pn[22] := Pn022; Pn[23] := Pn023; Pn[24] := Pn024;
  Pn[25] := Pn025; Pn[26] := Pn026; Pn[27] := Pn027;
  Pn[28] := Pn028; Pn[29] := Pn029; Pn[30] := Pn030;
  Pn[31] := Pn031; Pn[32] := Pn032; Pn[33] := Pn033;
  Pn[34] := Pn034; Pn[35] := Pn035; Pn[36] := Pn036;
  Pn[37] := Pn037; Pn[38] := Pn038; Pn[39] := Pn039;
  Pn[40] := Pn040; Pn[41] := Pn041; Pn[42] := Pn042;
  Pn[43] := Pn043; Pn[44] := Pn044; Pn[45] := Pn045;
  Pn[46] := Pn046; Pn[47] := Pn047; Pn[48] := Pn048;
  Pn[49] := Pn049; Pn[50] := Pn050; Pn[51] := Pn051;
  Pn[52] := Pn052; Pn[53] := Pn053; Pn[54] := Pn054;
  Pn[55] := Pn055; Pn[56] := Pn056; Pn[57] := Pn057;
  Pn[58] := Pn058; Pn[59] := Pn059; Pn[60] := Pn060;
  Pn[61] := Pn061; Pn[62] := Pn062; Pn[63] := Pn063;
  Pn[64] := Pn064; Pn[65] := Pn065; Pn[66] := Pn066;
  Pn[67] := Pn067; Pn[68] := Pn068; Pn[69] := Pn069;
  Pn[70] := Pn070; Pn[71] := Pn071; Pn[72] := Pn072;
  Pn[73] := Pn073; Pn[74] := Pn074; Pn[75] := Pn075;
  Pn[76] := Pn076; Pn[77] := Pn077; Pn[78] := Pn078;
  Pn[79] := Pn079; Pn[80] := Pn080; Pn[81] := Pn081;
  Pn[82] := Pn082; Pn[83] := Pn083; Pn[84] := Pn084;
  Pn[85] := Pn085; Pn[86] := Pn086; Pn[87] := Pn087;
  Pn[88] := Pn088; Pn[89] := Pn089; Pn[90] := Pn090;
  Pn[91] := Pn091; Pn[92] := Pn092; Pn[93] := Pn093;
  Pn[94] := Pn094; Pn[95] := Pn095; Pn[96] := Pn096;
  Pn[97] := Pn097; Pn[98] := Pn098; Pn[99] := Pn099;
  Pn[100] := Pn100;
  Pn[101] := Pn101;Pn[102] := Pn102;Pn[103] := Pn103;
  Pn[104] := Pn104;Pn[105] := Pn105;Pn[106] := Pn106;
  Pn[107] := Pn107;Pn[108] := Pn108;Pn[109] := Pn109;
  Pn[110] := Pn110;Pn[111] := Pn111;Pn[112] := Pn112;
  Pn[113] := Pn113;Pn[114] := Pn114;Pn[115] := Pn115;
  Pn[116] := Pn116;Pn[117] := Pn117;Pn[118] := Pn118;
  Pn[119] := Pn119;Pn[120] := Pn120;Pn[121] := Pn121;
  Pn[122] := Pn122;Pn[123] := Pn123;Pn[124] := Pn124;
  Pn[125] := Pn125;Pn[126] := Pn126;Pn[127] := Pn127;
  Pn[128] := Pn128;Pn[129] := Pn129;Pn[130] := Pn130;
  Pn[131] := Pn131;Pn[132] := Pn132;Pn[133] := Pn133;
  Pn[134] := Pn134;Pn[135] := Pn135;Pn[136] := Pn136;
  Pn[137] := Pn137;Pn[138] := Pn138;Pn[139] := Pn139;

```

```

Pn[140] := Pn140;Pn[141] := Pn141;Pn[142] := Pn142;
Pn[143] := Pn143;Pn[144] := Pn144;Pn[145] := Pn145;
Pn[146] := Pn146;Pn[147] := Pn147;Pn[148] := Pn148;
Pn[149] := Pn149;Pn[150] := Pn150;Pn[151] := Pn151;
Pn[152] := Pn152;Pn[153] := Pn153;Pn[154] := Pn154;
Pn[155] := Pn155;Pn[156] := Pn156;Pn[157] := Pn157;
Pn[158] := Pn158;
if Language = 1 then
  for i:=1 to 66 do
    Pn[i].Visible := false
  else
    for i:=67 to 158 do
      Pn[i].Visible := false;
    for i:= 67 to 158 do
      Pn[i].tag := ord(Pn[i].Caption[length(Pn[
        i].Caption)]);
end;

//-----
procedure TForm2.SelectBtn(Sel:byte;
                          Number:integer);
begin
  if Sel = 0 then
    begin
      Pn[Number].font.Color := ClGray;
      Pn[Number].font.Style := [fsItalic];
      Pn[Number].BevelOuter := bvLowered;
      Pn[Number].Enabled := false;
    end;
  if Sel = 1 then
    begin
      Pn[Number].font.Color := ClBlue;
      Pn[Number].font.Style := [fsBold];
      Pn[Number].BevelOuter := bvLowered;
      Pn[Number].BevelWidth := 3;
    end;
  if Sel = 2 then
    begin
      Pn[Number].font.Color := ClBlack;
      Pn[Number].font.Style := [];
      Pn[Number].BevelOuter := bvRaised;
      Pn[Number].BevelWidth := 1;
    end;
end;

//-----
procedure TForm2.PressBtn(KeyIn:byte;Number:byte);
var i,j : integer;
begin
  if Pn[Number].BevelOuter = bvLowered then
    begin
      for i:=1 to CurrNoOfKey do
        if Chr(KeyIn)=CurrKey[i] then j:=i;
      CurrNoOfKey := CurrNoOfKey-1;
      for i:=j to CurrNoOfKey do
        CurrKey[i] := CurrKey[i+1];
        CurrKey[CurrNoOfKey+1] := '';
        SelectBtn(2,Number)
      end
    else
      begin
        if CurrNoOfKey < 8 then
          begin
            SelectBtn(1,Number);
            CurrNoOfKey := CurrNoOfKey +1;
            CurrKey[CurrNoOfKey] := Chr(KeyIn);
          end
        end
      end;

else
  MessageDlg('Can not select more than 8
    key',MtError,[mbok],1);
end;
NewKeyList.Caption := '';
for i:=1 to CurrNoOfKey do
  NewKeyList.Caption := NewKeyList.Caption +
    CurrKey[i]+' ';
end;

//-----
procedure TForm2.BtnOKClick(Sender: TObject);
var i: integer;
begin
  for i:=1 to NoOfKey[Language,Lesson] do
    AsciiTable[Language,ord(Key[Language,
      Lesson,i])] := 255;
  for i:=1 to CurrNoOfKey do
    AsciiTable[Language,ord(CurrKey[i])] := Lesson;
  NoOfKey[Language,Lesson] := CurrNoOfKey;
  for i:=1 to 8 do
    Key[Language,Lesson,i] := CurrKey[i];
  Form2.Close;
end;

//-----
procedure TForm2.BtnCancelClick(Sender: TObject);
begin
  Form2.Close;
end;

//-----
procedure TForm2.FormClose(Sender: TObject; var
  Action: TCloseAction);
begin
  Form1.Enabled := true;
end;

//-----
procedure TForm2.FormCreate(Sender: TObject);
var i,j,k : integer;
begin
  if Language = 1 then NoOfLesson.Caption :=
    'แบบฝึกหัดภาษาไทยชุดที่ '
  else NoOfLesson.Caption :=
    'แบบฝึกหัดภาษาอังกฤษชุดที่ ';
  NoOfLesson.Caption := NoOfLesson.Caption +
    inttostr(Lesson);
  OldKeyList.Caption := '';
  for i:=1 to NoOfKey[Language,Lesson] do
    OldKeyList.Caption := OldKeyList.Caption +
      Key[Language,Lesson,i]+' ';
  NewKeyList.Caption := OldKeyList.Caption;
  Initial;
  for i:=1 to 8 do
    CurrKey[i] := Key[Language,Lesson,i];
  CurrNoOfKey := NoOfKey[Language,Lesson];
  for i:=1 to 12 do
    for j:=1 to 255 do
      begin
        if AsciiTable[Language,j] = Lesson then
          begin
            for k:=1 to 158 do
              if Pn[k].tag = j then SelectBtn(1,k);
            end
          end
        end
      end;
end;

```

```

else
  if AsciiTable[Language,j] <> 255 then
    for k:=1 to 158 do
      if Pn[k].tag = j then SelectBtn(0,k);
    end;
end;
end;

//-----
procedure TForm2.Pn001Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn001.tag,1);
end;
procedure TForm2.Pn002Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn002.tag,2);
end;
procedure TForm2.Pn003Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn003.tag,3);
end;
procedure TForm2.Pn004Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn004.tag,4);
end;
procedure TForm2.Pn005Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn005.tag,5);
end;
procedure TForm2.Pn006Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn006.tag,6);
end;
procedure TForm2.Pn007Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn007.tag,7);
end;
procedure TForm2.Pn008Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn008.tag,8);
end;
procedure TForm2.Pn009Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn009.tag,9);
end;
procedure TForm2.Pn010Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn010.tag,10);
end;
procedure TForm2.Pn011Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn011.tag,11);
end;
procedure TForm2.Pn02Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn012.tag,12);
end;
procedure TForm2.Pn013Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn013.tag,13);
end;
procedure TForm2.Pn014Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn014.tag,14);
end;
procedure TForm2.Pn015Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn015.tag,15);
end;
procedure TForm2.Pn016Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn016.tag,16);
end;
procedure TForm2.Pn017Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn017.tag,17);
end;
procedure TForm2.Pn018Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn018.tag,18);
end;
procedure TForm2.Pn019Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn019.tag,19);
end;
procedure TForm2.Pn020Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn020.tag,20);
end;
procedure TForm2.Pn021Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn021.tag,21);
end;
procedure TForm2.Pn022Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn022.tag,22);
end;
procedure TForm2.Pn023Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn023.tag,23);
end;
procedure TForm2.Pn024Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn024.tag,24);
end;
procedure TForm2.Pn025Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn025.tag,25);
end;
procedure TForm2.Pn026Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn026.tag,26);
end;
procedure TForm2.Pn027Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn027.tag,27);
end;
procedure TForm2.Pn028Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn028.tag,28);
end;
procedure TForm2.Pn029Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn029.tag,29);
end;
procedure TForm2.Pn030Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn030.tag,30);
end;
procedure TForm2.Pn031Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn031.tag,31);
end;
procedure TForm2.Pn032Click(Sender: TObject);
begin

```

```

    PressBtn(Pn032.tag,32);
end;
procedure TForm2.Pn033Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn033.tag,33);
end;
procedure TForm2.Pn034Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn034.tag,34);
end;
procedure TForm2.Pn035Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn035.tag,35);
end;
procedure TForm2.Pn036Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn036.tag,36);
end;
procedure TForm2.Pn037Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn037.tag,37);
end;
procedure TForm2.Pn038Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn038.tag,38);
end;
procedure TForm2.Pn039Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn039.tag,39);
end;
procedure TForm2.Pn040Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn040.tag,40);
end;
procedure TForm2.Pn041Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn041.tag,41);
end;
procedure TForm2.Pn042Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn042.tag,42);
end;
procedure TForm2.Pn043Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn043.tag,43);
end;
procedure TForm2.Pn044Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn044.tag,44);
end;
procedure TForm2.Pn045Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn045.tag,45);
end;
procedure TForm2.Pn046Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn046.tag,46);
end;
procedure TForm2.Pn047Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn047.tag,47);
end;
procedure TForm2.Pn048Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn048.tag,48);
end;
procedure TForm2.Pn049Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn049.tag,49);
end;
procedure TForm2.Pn050Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn050.tag,50);
end;
procedure TForm2.Pn051Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn051.tag,51);
end;
procedure TForm2.Pn052Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn052.tag,52);
end;
procedure TForm2.Pn053Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn053.tag,53);
end;
procedure TForm2.Pn054Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn054.tag,54);
end;
procedure TForm2.Pn055Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn055.tag,55);
end;
procedure TForm2.Pn056Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn056.tag,56);
end;
procedure TForm2.Pn057Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn057.tag,57);
end;
procedure TForm2.Pn058Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn058.tag,58);
end;
procedure TForm2.Pn059Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn059.tag,59);
end;
procedure TForm2.Pn060Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn060.tag,60);
end;
procedure TForm2.Pn061Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn061.tag,61);
end;
procedure TForm2.Pn062Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn062.tag,62);
end;
procedure TForm2.Pn063Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn063.tag,63);
end;
procedure TForm2.Pn064Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn064.tag,64);
end;
procedure TForm2.Pn065Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn065.tag,65);
end;
end;

```

```

procedure TForm2.Pn066Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn066.tag,66);
end;
procedure TForm2.Pn067Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn067.tag,67);
end;
procedure TForm2.Pn068Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn068.tag,68);
end;
procedure TForm2.Pn069Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn069.tag,69);
end;
procedure TForm2.Pn070Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn070.tag,70);
end;
procedure TForm2.Pn071Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn071.tag,71);
end;
procedure TForm2.Pn072Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn072.tag,72);
end;
procedure TForm2.Pn073Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn073.tag,73);
end;
procedure TForm2.Pn074Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn074.tag,74);
end;
procedure TForm2.Pn075Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn075.tag,75);
end;
procedure TForm2.Pn076Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn076.tag,76);
end;
procedure TForm2.Pn077Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn077.tag,77);
end;
procedure TForm2.Pn078Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn078.tag,78);
end;
procedure TForm2.Pn079Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn079.tag,79);
end;
procedure TForm2.Pn080Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn080.tag,80);
end;
procedure TForm2.Pn081Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn081.tag,81);
end;
procedure TForm2.Pn082Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn082.tag,82);
end;
end;
procedure TForm2.Pn083Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn083.tag,83);
end;
procedure TForm2.Pn084Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn084.tag,84);
end;
procedure TForm2.Pn085Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn085.tag,85);
end;
procedure TForm2.Pn086Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn086.tag,86);
end;
procedure TForm2.Pn087Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn087.tag,87);
end;
procedure TForm2.Pn088Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn088.tag,88);
end;
procedure TForm2.Pn089Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn089.tag,89);
end;
procedure TForm2.Pn090Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn090.tag,90);
end;
procedure TForm2.Pn091Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn091.tag,91);
end;
procedure TForm2.Pn092Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn092.tag,92);
end;
procedure TForm2.Pn093Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn093.tag,93);
end;
procedure TForm2.Pn094Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn094.tag,94);
end;
procedure TForm2.Pn095Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn095.tag,95);
end;
procedure TForm2.Pn096Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn096.tag,96);
end;
procedure TForm2.Pn097Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn097.tag,97);
end;
procedure TForm2.Pn098Click(Sender: TObject);
begin
  PressBtn(Pn098.tag,98);
end;
procedure TForm2.Pn099Click(Sender: TObject);
begin

```

```

    PressBtn(Pn099.tag,99);
end;
procedure TForm2.Pn100Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn100.tag,100);
end;
procedure TForm2.Pn101Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn101.tag,101);
end;
procedure TForm2.Pn102Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn102.tag,102);
end;
procedure TForm2.Pn103Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn103.tag,103);
end;
procedure TForm2.Pn104Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn104.tag,104);
end;
procedure TForm2.Pn105Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn105.tag,105);
end;
procedure TForm2.Pn106Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn106.tag,106);
end;
procedure TForm2.Pn107Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn107.tag,107);
end;
procedure TForm2.Pn108Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn108.tag,108);
end;
procedure TForm2.Pn109Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn109.tag,109);
end;
procedure TForm2.Pn110Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn110.tag,110);
end;
procedure TForm2.Pn111Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn111.tag,111);
end;
procedure TForm2.Pn112Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn112.tag,112);
end;
procedure TForm2.Pn113Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn113.tag,113);
end;
procedure TForm2.Pn114Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn114.tag,114);
end;
procedure TForm2.Pn115Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn115.tag,115);
end;
procedure TForm2.Pn116Click(Sender: TObject);

```

```

begin
    PressBtn(Pn116.tag,116);
end;
procedure TForm2.Pn117Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn117.tag,117);
end;
procedure TForm2.Pn118Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn118.tag,118);
end;
procedure TForm2.Pn119Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn119.tag,119);
end;
procedure TForm2.Pn120Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn120.tag,120);
end;
procedure TForm2.Pn121Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn121.tag,121);
end;
procedure TForm2.Pn122Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn122.tag,122);
end;
procedure TForm2.Pn123Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn123.tag,123);
end;
procedure TForm2.Pn124Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn124.tag,124);
end;
procedure TForm2.Pn125Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn125.tag,125);
end;
procedure TForm2.Pn126Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn126.tag,126);
end;
procedure TForm2.Pn127Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn127.tag,127);
end;
procedure TForm2.Pn128Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn128.tag,128);
end;
procedure TForm2.Pn129Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn129.tag,129);
end;
procedure TForm2.Pn130Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn130.tag,130);
end;
procedure TForm2.Pn131Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn131.tag,131);
end;
procedure TForm2.Pn132Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn132.tag,132);
end;
end;

```

```

procedure TForm2.Pn133Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn133.tag,133);
end;
procedure TForm2.Pn134Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn134.tag,134);
end;
procedure TForm2.Pn135Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn135.tag,135);
end;
procedure TForm2.Pn136Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn136.tag,136);
end;
procedure TForm2.Pn137Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn137.tag,137);
end;
procedure TForm2.Pn138Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn138.tag,138);
end;
procedure TForm2.Pn139Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn139.tag,139);
end;
procedure TForm2.Pn140Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn140.tag,140);
end;
procedure TForm2.Pn141Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn141.tag,141);
end;
procedure TForm2.Pn142Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn142.tag,142);
end;
procedure TForm2.Pn143Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn143.tag,143);
end;
procedure TForm2.Pn144Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn144.tag,144);
end;
procedure TForm2.Pn145Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn145.tag,145);
end;
procedure TForm2.Pn146Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn146.tag,146);
end;
procedure TForm2.Pn147Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn147.tag,147);
end;
procedure TForm2.Pn148Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn148.tag,148);
end;
procedure TForm2.Pn149Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn149.tag,149);
end;
end;
procedure TForm2.Pn150Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn150.tag,150);
end;
procedure TForm2.Pn151Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn151.tag,151);
end;
procedure TForm2.Pn152Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn152.tag,152);
end;
procedure TForm2.Pn153Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn153.tag,153);
end;
procedure TForm2.Pn154Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn154.tag,154);
end;
procedure TForm2.Pn155Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn155.tag,155);
end;
procedure TForm2.Pn156Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn156.tag,156);
end;
procedure TForm2.Pn157Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn157.tag,157);
end;
procedure TForm2.Pn158Click(Sender: TObject);
begin
    PressBtn(Pn158.tag,158);
end;
end.

//=====
unit SelfFile;
interface
uses
    Windows, Messages, SysUtils, Classes, Graphics,
    Controls, Forms, Dialogs, StdCtrls;
type
    TForm3 = class(TForm)
        FilenameEdit: TEdit;
        Title : TLabel;
        BtnOk : TButton;
        BtnCancel : TButton;
        BtnBrowse : TButton;
        BrowseDialog : TOpenDialog;
        procedure BtnBrowseClick(Sender: TObject);
        procedure BtnCancelClick(Sender: TObject);
        procedure FormCreate(Sender: TObject);
        procedure BtnOkClick(Sender: TObject);
        procedure FormClose(Sender: TObject);
        var Action: TCloseAction;
    private
        { Private declarations }
    public
        { Public declarations }
    end;
var
    Form3: TForm3;
    Select : Boolean;

```



```

CheckEng.Enabled := False;
CheckThai.Enabled := False;
BtnOk.Enabled := false;
BtnExit.Enabled := false;
if Gauge1.Progress < Gauge1.MaxValue then
  LessonPGM;
if Gauge2.Progress < Gauge2.MaxValue then
begin
  FName := EngFile;
  FName[Length(FName)-2]:= 'b';
  FName[Length(FName)-1]:= 'i';
  FName[Length(FName)-0]:= 'n';
  if FileExists(FName) then
    SoundProgram(FName,$10,Gauge2)
  else messagedlg('ไม่พบไฟล์ชื่อ "+
    FName+"',mterror,[mbOk],1);
end;
if Gauge3.Progress < Gauge3.MaxValue then
begin
  FName := ThaiFile;
  FName[Length(FName)-2]:= 'b';
  FName[Length(FName)-1]:= 'i';
  FName[Length(FName)-0]:= 'n';
  if FileExists(FName) then
    SoundProgram(FName,$18,Gauge3)
  else messagedlg('ไม่พบไฟล์ชื่อ "+
    FName+"',mterror,[mbOk],1);
end;
CloseComPort;
SelectCOM.Enabled := true;
SelectProg.Enabled := true;
CheckLesson.Enabled := true;
CheckEng.Enabled := true;
CheckThai.Enabled := true;
BtnOk.Enabled := true;
BtnExit.Enabled := true;
end;

//-----
function TForm4.OpenComPort(P : integer):integer;
var Code : Integer;
begin
  Port := P;
  Baud := Baud9600;
  Parity := NoParity;
  DataBits := WordLength8;
  StopBits := OneStopBit;
  Code := SioReset(Port,2048,512);
  if Code < 0 then
  begin
    OpenComPort := Code;
    exit;
  end;
  SioBaud(Port,Baud);
  SioParms(Port, Parity, StopBits, DataBits);
  SioDTR(Port,'S');
  SioRTS(Port,'S');
  OpenComPort := 0;
end;

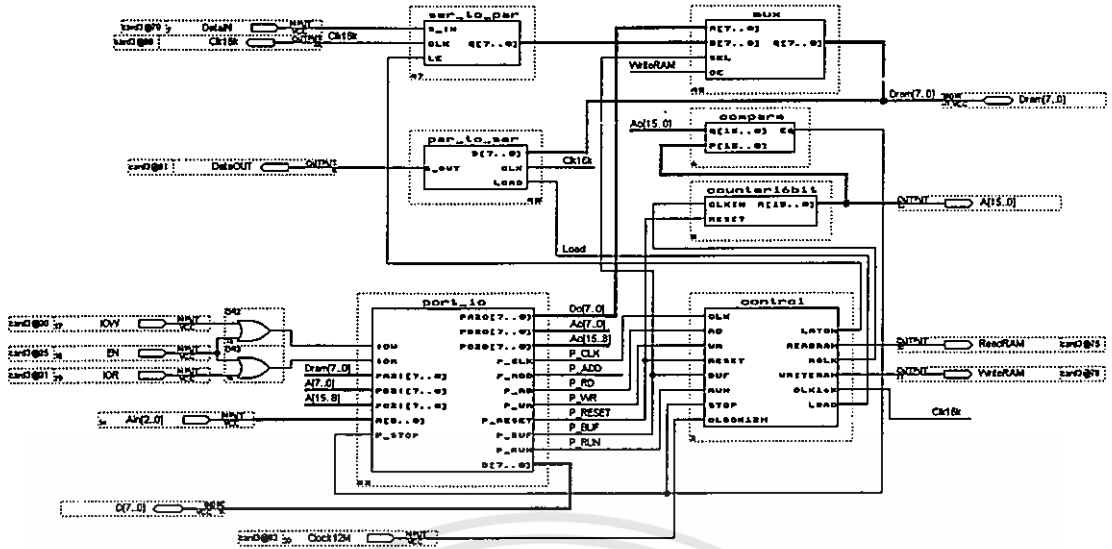
//-----
procedure TForm4.SoundProgram(FName : string; lang
: byte; Gau : TGauge);
var LoadFile : File of byte;
    i,j,k,Code : integer;
    Size : Longint;
    buf : array [1..256] of byte;
    Start,Now : longint;
begin
  AssignFile(LoadFile,FName);
  Reset(LoadFile);
  Size := filesize(LoadFile);
  i := 0;
  Gau.Progress := 0;
  Gau.MaxValue := Size div 256 + 1;
  while (i*256) < Size do
  begin
    j := 0;
    repeat
      read(LoadFile,buf[j+1]);
      j := j+1;
    until eof(LoadFile) or (j=256) ;
    SioPutc(Port,chr(55));
    Start := SioTimer;
    repeat
      Code := SioGetc(Port);
      Now := SioTimer;
      if (Now-Start) > 2000 then
      begin
        messagedlg('ไม่สามารถติดต่อกับ Port ได้',mterror,
          [mbok],1);
        exit;
      end;
    until code = 55;
    SioPutc(Port,chr(lang or ((i and $FF00) shr 8) ));
    SioPutc(Port,chr(i and $FF) ); // send address
    SioPutc(Port,chr(0));
    SioPutc(Port,chr(0)); // send start byte
    SioPutc(Port,chr(j-1)); // send end byte
    for k:=1 to j do
    begin
      SioPutc(Port,chr(buf[k]));
    end;
    Start := SioTimer;
    repeat
      Code := SioGetc(Port);
      Now := SioTimer;
      if (Now-Start) > 2000 then
      begin
        messagedlg('ไม่สามารถติดต่อกับ Port ได้',mterror,
          [mbok],1);
        exit;
      end;
    until code = (j-1);
    i := i+1;
    Gau.Progress := i;
  end;
end;

//-----
procedure TForm4.CloseComPort;
begin
  SioDone(Port);
end;

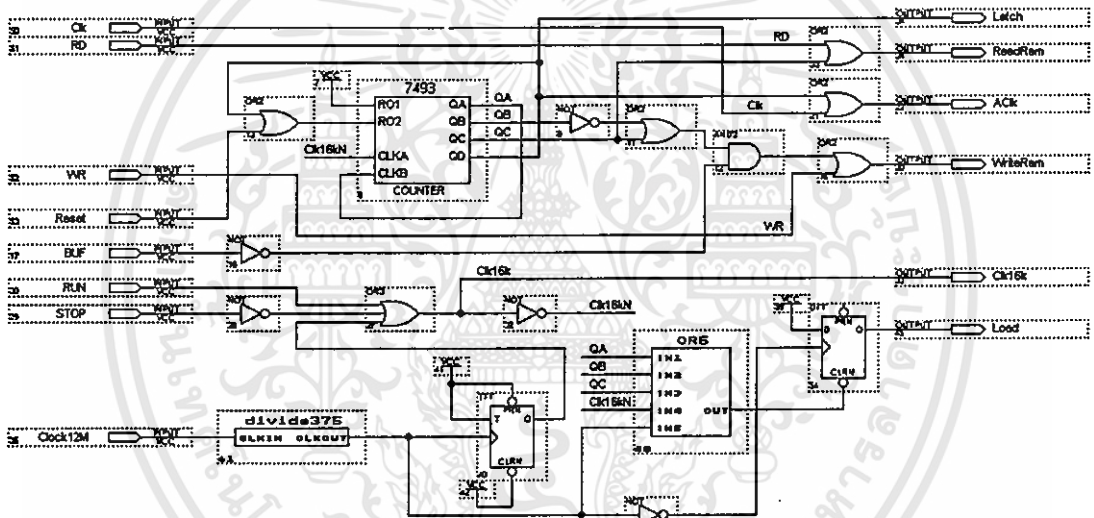
//-----
procedure TForm4.LessonPGM;
var i,j,k,l,loop,sum : integer;
    Address : longint;
    buf : array[1..256] of char;
    Code : integer;
    Start,Now : longint;

```



รูปที่ จ.1 โครงสร้างภายในชิพ FPGA ที่ออกแบบ



รูปที่ จ.2 โครงสร้างในส่วนบล็อก CONTROL

ส่วนในบล็อกส่วนอื่นๆภายใน FPGA นี้เขียนด้วยภาษา AHDL ดังนี้

```

SUBDESIGN SER_TO_PAR
(
    Q[7..0] : output;
    S_IN,CLK,LE : input;
)
VARIABLE
    in_ff[7..0] : DFF;
    out_ff[7..0] : DFF;
BEGIN
    in_ff[].clk = CLK;
    in_ff[7..0].d = ( in_ff[6..0].q ,S_IN );
    out_ff[].clk = LE;
    out_ff[].d = in_ff[].q;
    Q[] = out_ff[].q;
END;
    
```

```

SUBDESIGN PAR_TO_SER
(
    S_OUT : output;
    D[7..0],CLK,LOAD : input;
)
VARIABLE
    in_ff[7..0] : DFF;
    out_ff : DFF;
BEGIN
    in_ff[].clk = CLK;
    IF LOAD == GND THEN
        in_ff[].pm = !D[];
        in_ff[].clrn = D[];
    ELSE
        in_ff[].pm = VCC;
    
```

```

    in_ff[].clm = VCC;
END IF;
in_ff[7..0].d = ( in_ff[6..0].q ,GND );
out_ff.clk = CLK;
out_ff.d = in_ff[7].q;
S_OUT = out_ff.q;
END;

SUBDESIGN PORT_IO
(
    PA2O[7..0], PB2O[7..0], PC2O[7..0] : output;
    P_CLK, P_ADD, P_RD, P_WR : output;
    P_RESET, P_BUF, P_RUN : output;
    D[7..0] : BIDIR;
    IOW, IOR : input;
    PA2I[7..0], PB2I[7..0], PC2I[7..0] : input;
    A[2..0], P_STOP : input;
)
VARIABLE
    D_TRI[7..0] : TRI;
    PA[7..0], PB[7..0], PC[7..0] : DFF;
    P_CON[6..0] : DFF;
BEGIN
    IF IOR==GND THEN
        CASE (A[2..0]) IS
            WHEN H"02" => D_TRI[0].IN = P_STOP;
            WHEN H"04" => D_TRI[1].IN = PA2I[1];
            WHEN H"05" => D_TRI[1].IN = PB2I[1];
            WHEN H"06" => D_TRI[1].IN = PC2I[1];
            WHEN OTHERS => D_TRI[1].IN = GND;
        END CASE;
    END IF;
    D_TRI[0].OE = !IOR;
    D[] = D_TRI[0].out;

    IF IOW==GND THEN
        CASE (A[2..0]) IS
            WHEN 1 => P_CON[6..0].D = D[6..0];
                PA[].D = PA[].Q;
                PB[].D = PB[].Q;
                PC[].D = PC[].Q;
            WHEN 4 => PA[].D = D[];
                PB[].D = PB[].Q;
                PC[].D = PC[].Q;
                P_CON[0].D = P_CON[0].Q;
            WHEN 5 => PA[].D = PA[].Q;
                PB[].D = D[];
                PC[].D = PC[].Q;
                P_CON[1].D = P_CON[1].Q;
            WHEN 6 => PA[].D = PA[].Q;
                PB[].D = PB[].Q;
                PC[].D = D[];
                P_CON[2].D = P_CON[2].Q;
        END CASE;
    END IF;

    PA[].CLK = IOW;
    PB[].CLK = IOW;
    PC[].CLK = IOW;
    P_CON[0].CLK = IOW;

    PA2O[] = PA[].Q;
    PB2O[] = PB[].Q;
    PC2O[] = PC[].Q;

    P_CLK = P_CON[0].Q;
    P_ADD = P_CON[1].Q;
    P_RD = P_CON[2].Q;
    P_WR = P_CON[3].Q;
    P_RESET = P_CON[4].Q;
    P_BUF = P_CON[5].Q;
    P_RUN = P_CON[6].Q;
END;

SUBDESIGN MUX
(
    A[7..0],B[7..0] : input;
    SEL,OE : input;
    Q[7..0] : output;
)
VARIABLE
    TNODE[7..0] : TRI;
BEGIN
    IF SEL = VCC THEN TNODE[0].IN = A[];
    ELSE TNODE[0].IN = B[];
    END IF;
    TNODE[0].OE = !OE;
    Q[] = TNODE[0].out;
END;

SUBDESIGN COUNTER16BIT
(
    A[15..0] : output;
    clk,reset : input;
)
VARIABLE
    ff[15..0] : DFF;
BEGIN
    ff[0].clk = clk;
    ff[0].clm = !reset;
    ff[] = ff[]+1;
    A[] = ff[];
END;

SUBDESIGN Compare
(
    Q[15..0],P[15..0] : input;
    EQ : output;
)
BEGIN
    IF P[] == Q[] THEN EQ = GND;
    ELSE EQ = VCC;
    END IF;
END;

SUBDESIGN Divide375
(
    clkout : output;
    clk : input;
)
VARIABLE
    ff[9..1] : DFF;
BEGIN
    ff[0].clk = clk;
    IF ff[0] < 374 THEN ff[0] = ff[0]+1;
    ELSE ff[0] = 0;
    END IF;
    clkout = ff[9];
END;

```



ภาคผนวก ฉ.
ผลงานที่ได้รับการตีพิมพ์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



ขอรับรองว่าผลงานวิจัย

เรื่อง

ชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอดและชุดพัฒนาระบบ

โดย

สมคิด จรัสกิจวิทย์กุล และ พลผดุง ผดุงกุล

ได้ผ่านการพิจารณาจากคณะกรรมการผู้ทรงคุณวุฒิ สาขาวิศวกรรมศาสตร์ และได้นำเสนอ
ในการประชุมทางวิชาการของมหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ ครั้งที่ 39 ระหว่างวันที่ 5-7 กุมภาพันธ์
2544



(ศาสตราจารย์ ต่อกุล กาญจนาลัย)

รองอธิการบดีฝ่ายวิชาการ

ประธานคณะกรรมการดำเนินการจัดการประชุมทางวิชาการ ครั้งที่ 39

ชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอดและชุดพัฒนาระบบ
Blinds-Typing Training Set and Its Developing Set
 สมคิด จรัสกีจวิทย์กุล¹ และ พลผดุง ผดุงกุล¹
 Somkid Jaruskitwikaikul¹ and Polphadung Phadungkul¹

บทคัดย่อ

บทความนี้นำเสนอชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอดและชุดพัฒนาระบบ ในส่วนของชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอดจะเป็นชุดที่เชื่อมต่อกับคีย์บอร์ดที่ใช้กับเครื่องคอมพิวเตอร์ทั่วไป ใช้สำหรับการฝึกฝนการพิมพ์ทั้งภาษาไทยและภาษาอังกฤษโดยใช้เสียงเป็นตัวช่วยบอกผู้ใช้งานได้พิมพ์คีย์ใด ในชุดฝึกพิมพ์นี้ยังประกอบด้วยแบบฝึกหัดประเมินผลการฝึกพิมพ์และบอกผลการประเมินในรูปของเสียงอีกด้วย อีกทั้งผู้ใช้อยังสามารถทำการแก้ไขแบบฝึกหัดในแต่ละส่วนได้ด้วยตนเองโดยโปรแกรมบนคอมพิวเตอร์ พร้อมทั้งสามารถเปลี่ยนแปลงเสียงต่าง ๆ ที่ใช้ในชุดฝึกพิมพ์โดยชุดพัฒนาระบบที่สร้างขึ้น โดยในส่วนของชุดพัฒนาระบบจะสร้างเป็นการ์ดที่เชื่อมต่อกับเครื่องคอมพิวเตอร์เพื่อทำหน้าที่รับสัญญาณเสียงมาแปลงเป็นสัญญาณดิจิทัล และนำข้อมูลดิจิทัลที่ได้ให้นำมาประมวลผลด้วยโปรแกรมบนคอมพิวเตอร์ โปรแกรมนี้จะสามารถทำการตัด-ต่อเสียง, ปรับปรุงคุณภาพของเสียงได้ และสามารถบันทึกข้อมูลเสียงนี้ให้อยู่ในรูปของไฟล์ข้อมูล ซึ่งไฟล์ข้อมูลที่ได้สามารถนำไปใช้โปรแกรมลงบนชุดฝึกพิมพ์หรือนำไปประยุกต์ใช้งานกับวงจรอื่น ๆ ที่ต้องการใช้เสียงได้อีกด้วย

ABSTRACT

This paper presents a blinds-typing training set and its developing set. The typing training set, connecting to computer keyboard, is used for typing-training both Thai and English language. When the blind presses any key in the keyboard, a training set will produce a sound according to that key. So the blind can recognize which key that he presses. Moreover this training set includes exercises for practice and evaluating typing skill and it can also report the outcome of evaluation in form of sound. Additionally, a trainer can edit the exercises by using computer software and can change any sound in training set by using the developing set. The developing set, connecting to computer, functions as a converter, which transforms sound signal to digital data. The data from the developing set is processed (realign, reform) by computer software and is recorded in file later. This file can be recorded in training set or can be used further with other sound applications.

1 คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
 Faculty of Engineering, King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang

คำนำ

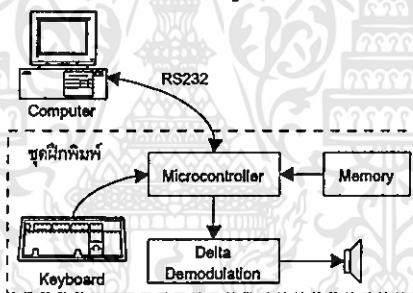
ในปัจจุบันคอมพิวเตอร์นับได้ว่าเป็นสิ่งที่สำคัญอย่างหนึ่งในชีวิตประจำวัน ไม่ว่าจะเป็นการศึกษาหาความรู้ต่างๆ , การค้าขายผ่านอินเทอร์เน็ตเป็นต้น โดยการใช้งานคอมพิวเตอร์นั้นยังจำกัดอยู่ที่บุคคลที่มีต่าปกติ เพราะคนที่ตาบอดจะไม่สามารถพิมพ์คีย์บอร์ดให้ถูกต้องได้โดยที่ไม่มีใครช่วยเหลือ จึงได้คิดชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอดขึ้น โดยใช้เสียงมาใช้ให้เป็นประโยชน์ให้คนตาบอดได้รับทราบถึงคีย์ที่พิมพ์ไป สามารถทำงานได้โดยไม่ต้องใช้เครื่องคอมพิวเตอร์ มีแบบฝึกหัดฝึกฝนและทดสอบความสามารถในการพิมพ์ โดยแบบฝึกหัดต่างๆนี้สามารถแก้ไขได้ด้วยตนเองโดยซอฟต์แวร์บนคอมพิวเตอร์ และสามารถบันทึกเสียงเข้าไปในชุดฝึกพิมพ์ใหม่ได้โดยใช้ชุดพัฒนาระบบที่สร้างขึ้น

ส่วนชุดพัฒนาระบบนั้นใช้งานไอซีเสียงที่เป็นที่นิยมใช้กันคือไอซีเบอร์ MC3418 (Motorola Inc., 1995) ซึ่งเป็นไอซีที่ทำหน้าที่แปลงสัญญาณเสียงเป็นสัญญาณดิจิทัลที่ใช้หลักการ Continuously Variable Slope Delta Modulation (CVSD) ซึ่งจะนำสัญญาณดิจิทัลที่ได้จาก MC3418 นี้ขึ้นไปประมวลผลโดยซอฟต์แวร์บนเครื่องคอมพิวเตอร์และบันทึกเป็นไฟล์ข้อมูลเก็บไว้ เพื่อจะได้นำไปใช้ประโยชน์ในการนำข้อมูลเสียงที่ได้บันทึกไว้ไปใช้กับชุดฝึกพิมพ์หรือวงจรประยุกต์อื่นๆต่อไป

หลักการทํางาน

ชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอด

ชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอดมีบล็อกไดอะแกรมดังรูปที่ 1



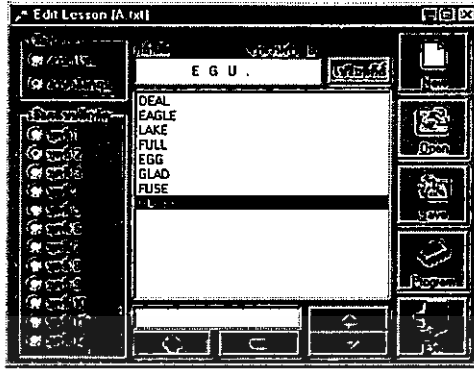
รูปที่ 1 บล็อกไดอะแกรมของชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอด

ชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอดจะมีไมโครคอนโทรลเลอร์เป็นตัวควบคุมการทำงานหลักทำหน้าที่ประมวลผลสัญญาณจากคีย์บอร์ด และอ่านข้อมูลเสียงที่เก็บอยู่ในหน่วยความจำออกไปยังส่วนดีมอดูเลชันแปลงเป็นสัญญาณเสียงออกสู่ลำโพงต่อไป ซึ่งสามารถทำงานปกติได้โดยไม่ต้องเชื่อมต่อกับคอมพิวเตอร์ ส่วนของการเชื่อมต่อกับคอมพิวเตอร์จะเชื่อมต่อผ่านทางพอร์ตอนุกรมใช้เพื่อทำการแก้ไขแบบฝึกหัดหรือเปลี่ยนแปลงเสียงในชุดฝึกพิมพ์ได้ด้วยตัวผู้ใช้งาน

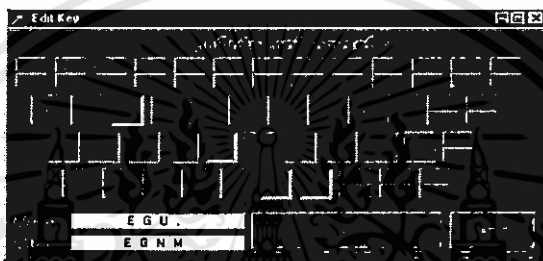
การทำงานของชุดฝึกพิมพ์จะประกอบด้วย 2 โหมดการทำงานด้วยกันคือ โหมดแรกจะเป็นโหมดที่เมื่อผู้ใช้มีการพิมพ์คีย์ใดก็จะมีเสียงบอกออกมาว่าคีย์ใดถูกพิมพ์ ส่วนโหมดที่สองจะเป็นโหมดของแบบฝึกหัดซึ่งจะมีแบบฝึกหัด 2 แบบด้วยกัน แบบฝึกหัดแบบแรกจะเป็นแบบฝึกหัดฝึกพิมพ์ที่ละคีย์โดยให้ผู้ใช้พิมพ์คีย์ตามเสียงคีย์ที่บอกออกมา ส่วนแบบฝึกหัดแบบที่สองเป็นแบบฝึกหัดพิมพ์เป็นคำโดยชุดฝึกพิมพ์จะบอกคำออกมาและให้ผู้ใช้พิมพ์ตามให้เป็นคำนั้นๆ แบบฝึกหัดแต่ละแบบมีได้สูงสุด 12 ชุดแบบฝึกหัดภาษาไทยและ 12 ชุดแบบฝึกหัดภาษาอังกฤษ ซึ่งรวมทั้งหมดแล้วมีแบบฝึกหัดได้สูงสุดทั้งสิ้น 48 ชุดด้วยกัน เมื่อจบแบบฝึกหัดแต่ละชุดจะมีเสียงบอกค่าความถูกต้องในการพิมพ์และความเร็วในการพิมพ์ด้วย แบบฝึกหัดแต่ละชุดนี้สามารถทำการแก้ไขได้ด้วยตนเองโดยซอฟต์แวร์บนคอมพิวเตอร์โดยทำการเชื่อมต่อกับชุดฝึกพิมพ์กับเอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

คอมพิวเตอร์ทางพอร์ทอนุกรม ผ่านทางพอร์ทอนุกรมที่เชื่อมต่อ ฝึกหัดพิมพ์คีย์ดังรูปที่ 3

เมื่อแก้ไขแบบฝึกหัดได้แล้วก็สามารถทำการโหลดข้อมูลลงชุดฝึกพิมพ์โดย โดยมีหน้าต่างสำหรับแก้ไขแบบฝึกหัดพิมพ์คำดังรูปที่ 2 และแก้ไขแบบ

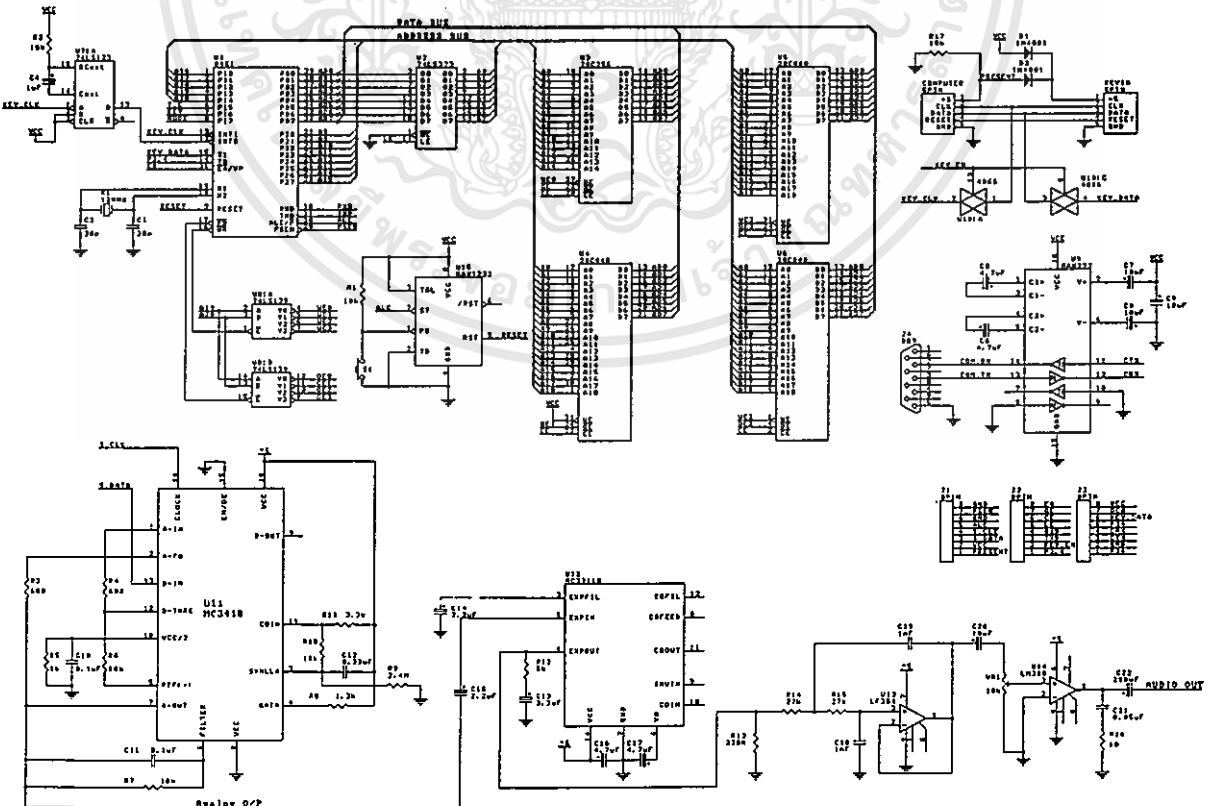


รูปที่ 2 โปรแกรมสำหรับแก้ไขแบบฝึกหัดพิมพ์คำ



รูปที่ 3 โปรแกรมสำหรับแก้ไขแบบฝึกหัดพิมพ์คีย์

นอกจากนี้เสียงต่างๆที่ใช้ในชุดฝึกพิมพ์ยังสามารถแก้ไขโปรแกรมลงไปในชุดฝึกพิมพ์ใหม่ได้โดยชุด พัฒนาระบบที่สร้างขึ้นร่วมกับซอฟต์แวร์ข้างต้นได้อีกด้วย

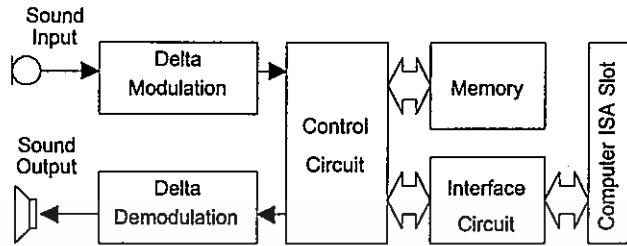


รูปที่ 4 วงจรรวมของชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอด

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่ออนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ชุดพัฒนาระบบ

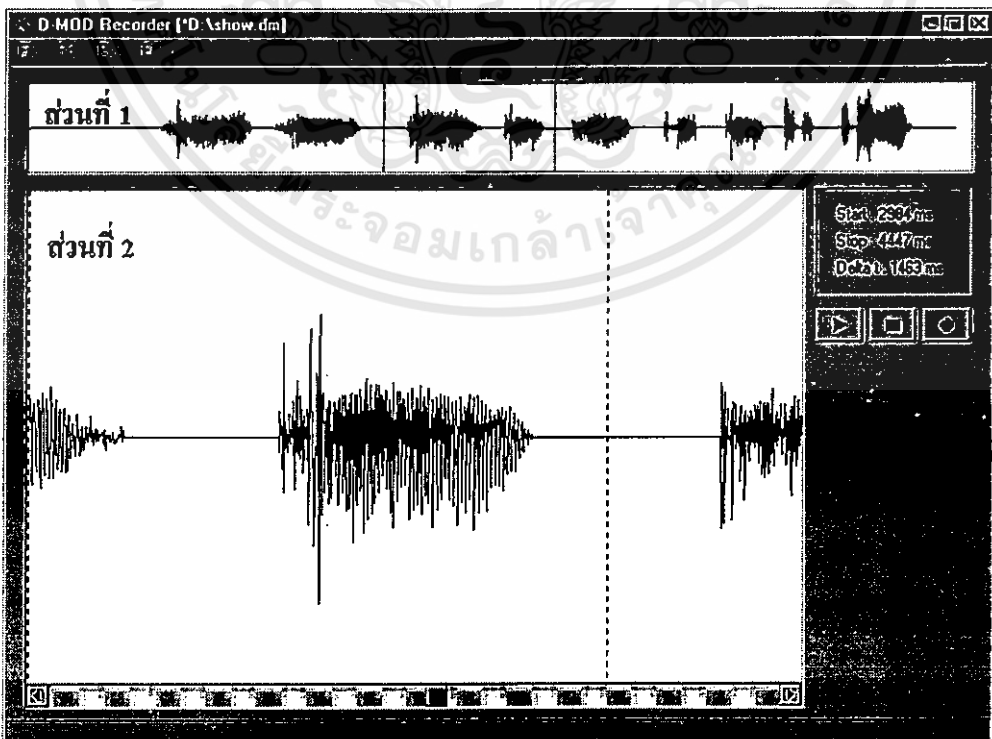
ชุดพัฒนาระบบนี้สร้างขึ้นมาเป็นการคิดที่เสียบกับสล็อตขยายระบบของคอมพิวเตอร์ทำหน้าที่รับสัญญาณเสียงแปลงเป็นสัญญาณดิจิตอลบันทึกเก็บไว้เป็นไฟล์ข้อมูลบนคอมพิวเตอร์ ซึ่งไฟล์เสียงที่บันทึกไว้สามารถนำไปโปรแกรมลงบนชุดฝึกพิมพ์ได้โดยซอฟต์แวร์ในรูปแบบที่ 2 หรืออาจจะนำไปใช้ในวงจรประยุกต์อื่นๆ ที่ต้องการให้มีเสียงพูดได้ บล็อกไดอะแกรมของชุดพัฒนาระบบที่สร้างขึ้นแสดงดังรูปที่ 5



รูปที่ 5 บล็อกไดอะแกรมของชุดพัฒนาระบบ

จากบล็อกไดอะแกรมในรูปที่ 5 สัญญาณเสียงทางด้านอินพุตจะถูกแปลงเป็นสัญญาณดิจิตอล โดยผ่านวงจร Delta Modulation ที่ใช้ไอซี MC3418 สัญญาณดิจิตอลที่ได้จะส่งผ่านไปยังวงจรควบคุมเพื่อจัดเก็บข้อมูลดิจิตอลลงในหน่วยความจำต่อไป โดยหน่วยความจำที่ใช้มีขนาด 32 กิโลไบต์ สามารถเก็บสัญญาณเสียงได้นาน 16 วินาทีที่อัตราการสุ่ม 16 kHz นอกจากนี้วงจรควบคุมยังทำหน้าที่ในการควบคุมติดต่อกับซอฟต์แวร์บนคอมพิวเตอร์ผ่านวงจรอินเทอร์เฟส (Tompkins และ Webster, 1988) เพื่อทำการเริ่ม/หยุดบันทึกเสียงทำหน้าที่รับส่งข้อมูลเสียงระหว่างคอมพิวเตอร์กับหน่วยความจำ และส่งข้อมูลดิจิตอลไปยังส่วน Delta Demodulation เพื่อแปลงกลับเป็นสัญญาณเสียงเพื่อส่งออกสู่ลำโพงต่อไป

ซอฟต์แวร์ของชุดพัฒนาระบบที่สร้างขึ้นนี้มีหน้าจอดังรูปที่ 6 โดยมีหน้าต่างที่ 1 แสดงข้อมูลเสียงที่ได้บันทึกไว้ทั้งหมด ส่วนหน้าต่างที่ 2 จะเป็นหน้าต่างย่อยที่ใช้แสดงข้อมูลเสียงเป็นความยาว 1 วินาที

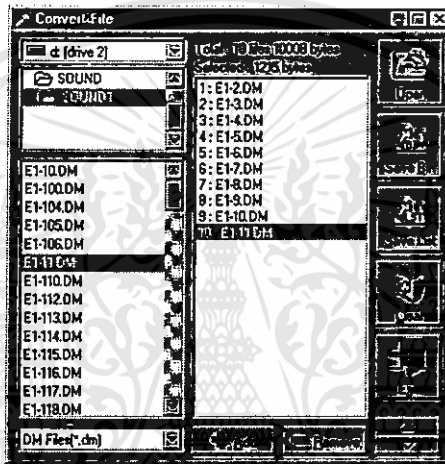


รูปที่ 6 โปรแกรมที่ใช้กับชุดพัฒนาระบบ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ซอฟต์แวร์นี้สามารถทำงานต่าง ๆ ได้ดังนี้

- สั่งเริ่ม-หยุดบันทึกเสียง (ได้นานสูงสุด 16 วินาที)
- มีเคอร์เซอร์ 2 เคอร์เซอร์ เพื่อทำการเลือกช่วงข้อมูลสัญญาณเสียงที่บันทึกไว้
- ทำการบันทึกข้อมูลเสียงช่วงที่เลือกหรือช่วงทั้งหมดให้อยู่ในรูปของไฟล์ข้อมูล
- เปิดไฟล์ข้อมูลที่ได้บันทึกไว้มาเพื่อทำการแก้ไข
- ทำการตัด-ต่อสัญญาณเสียง
- ส่วนของการทำสัญญาณเงียบ(Mute)
- ส่วนซอฟต์แวร์การกรองสัญญาณแบบดิจิทัล (Digital Filter) กรองสัญญาณเสียงที่ได้บันทึกไว้แล้วด้วยกระบวนการทางดิจิทัลเพื่อขจัดสัญญาณรบกวนอีกครั้งหนึ่ง
- ส่วนของการเลือกไฟล์ข้อมูลหลายๆไฟล์เพื่อบันทึกข้อมูลรวมเป็นไฟล์ไบนารีไฟล์เดียว โดยส่วนนี้มีหน้าต่างดังรูปที่ 7



รูปที่ 7 แสดงหน้าต่างที่ใช้เลือกไฟล์

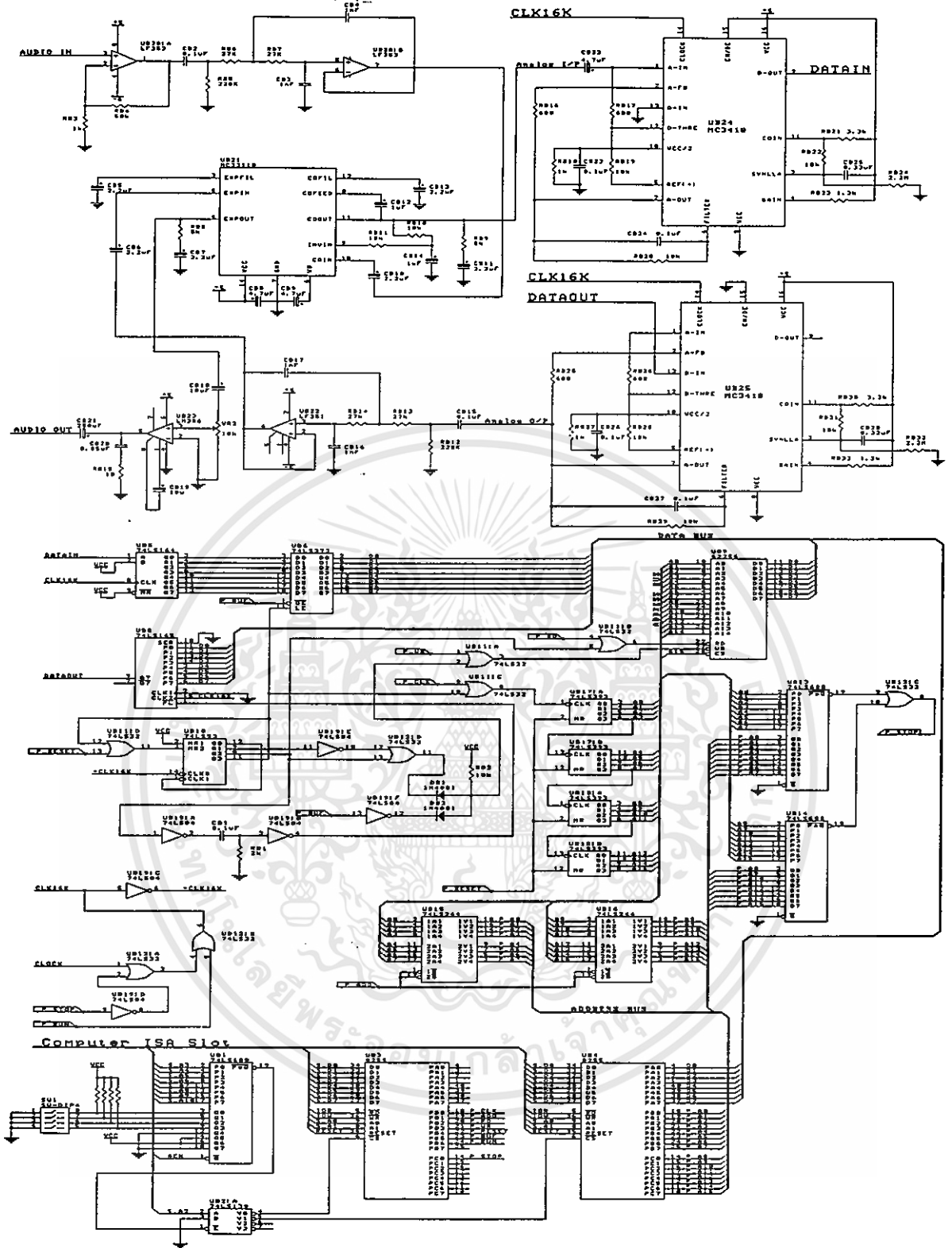
ในส่วนของการเลือกไฟล์นี้สามารถเลือกไฟล์เสียงย่อยได้ไม่เกิน 256 ไฟล์ หรือไม่เกิน 1Mbytes เมื่อเลือกเสร็จแล้วก็สามารถบันทึกข้อมูลรวมเป็นไฟล์ไบนารีไฟล์เดียว และโปรแกรมจะสร้างไฟล์รายงานเพื่อ บอกด้วยว่าไฟล์เสียงย่อยๆใดอยู่ที่แอดเดรสที่เท่าไรถึงเท่าไรในไฟล์รวม เพื่อความสะดวกในการโปรแกรม เพื่ออ่านข้อมูลเสียงต่อไป ตัวอย่างของไฟล์รายงานแสดงในรูปที่ 8

1	D:\SOUND\SOUND1\E1-2.DM	0002C1 - 000728
2	D:\SOUND\SOUND1\E1-3.DM	000729 - 000B96
3	D:\SOUND\SOUND1\E1-4.DM	000B97 - 001020

รูปที่ 8 ตัวอย่างบางส่วนของไฟล์รายงาน

ถ้าจะนำไฟล์เสียงรวมนี้ไปโปรแกรมลงในชุดฝึกพิมพ์ก็ได้โดยใช้ซอฟต์แวร์ในรูปที่ 2 ได้ทันที แต่ถ้าจะนำไปใช้กับวงจรประยุกต์อื่น ๆ ที่ต้องการให้มีเสียงพูดก็ได้เช่นกัน โดยนำไฟล์เสียงที่ได้นี้ไปโปรแกรมลงใน EPROM ได้โดยเครื่องโปรแกรม EPROM ทั่วๆไป และอาจใช้ไมโครคอนโทรลเลอร์อ่านข้อมูลเสียงไฟล์ย่อยๆต่างๆได้ เช่นถ้าต้องการเล่นเสียงที่บันทึกอยู่ในไฟล์ E1-2.DM แล้ว ก็ต้องทำการเขียนโปรแกรมอ่านข้อมูลตั้งแต่แอดเดรส 0002C1 ถึงแอดเดรส 000728 ของ EPROM ส่งผ่านไปยังวงจรตีมอดูเลชันที่ใช้ MC3418 เป็นต้น

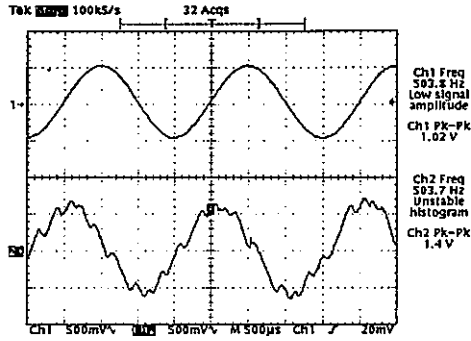
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 9 วงจรรวมของชุดพัฒนาระบบ

จากการทดลองป้อนสัญญาณอินพุตเป็นสัญญาณชายนความถี่ 500Hz ให้กับชุดพัฒนาระบบและวัดสัญญาณเอาต์พุตที่ออกไปขับลำโพงได้ผลดังรูปที่ 10 โดยสัญญาณรูปบนเป็นสัญญาณอินพุต และสัญญาณรูปล่างเป็นสัญญาณเอาต์พุต จะพบว่าสัญญาณเอาต์พุตที่ได้มีการหน่วงเวลาเล็กน้อยอันเนื่องมาจากวงจรควบคุมและสัญญาณมีความเพี้ยนอันเนื่องมาจากกระบวนการ CVSD แต่อย่างยิ่งถือว่าอยู่ในระดับที่ยอมรับได้

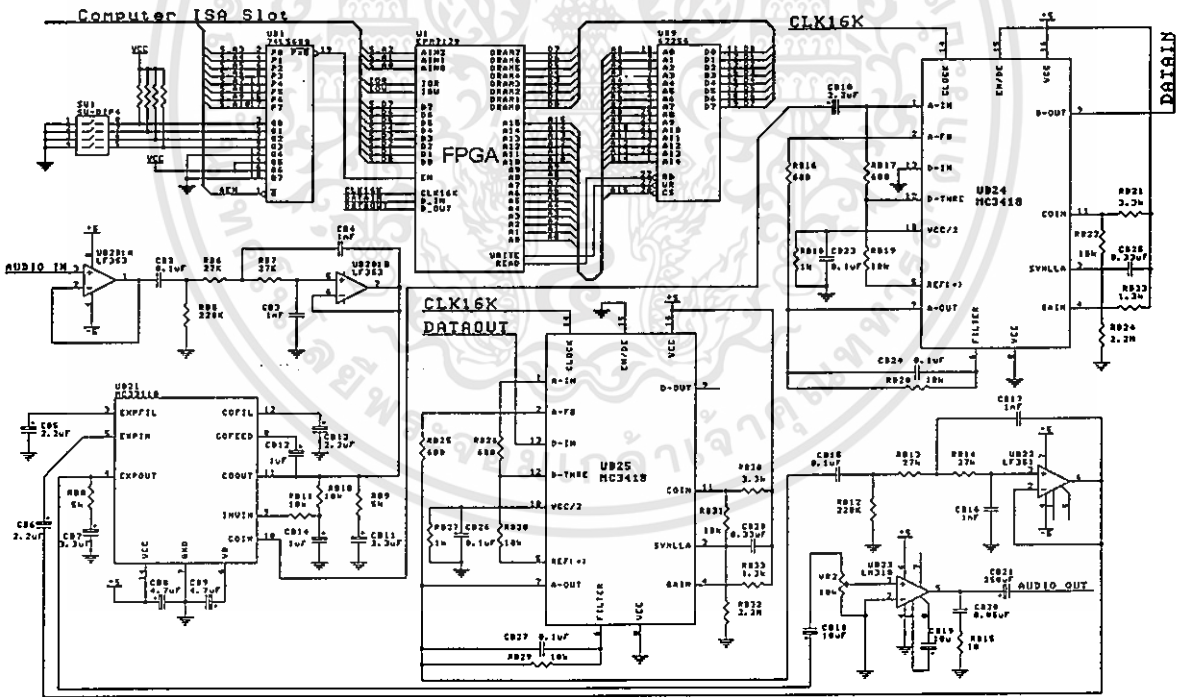
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 10 สัญญาณอินพุตและเอาต์พุตที่ทำการทดสอบชุดพัฒนาระบบ

การพัฒนาชุดพัฒนาระบบบนชิพ FPGA

เนื่องจากชุดพัฒนาระบบมีการใช้งานไอซีที่ทำหน้าที่เฉพาะต่าง ๆ จำนวนมากทำให้วงจรที่ได้มีขนาดที่ค่อนข้างใหญ่ จึงได้คิดพัฒนาเปลี่ยนวงจรดิจิทัลต่างๆที่เป็นวงจรควบคุม มาเขียนโปรแกรมขึ้นเพื่อที่จะใช้งานชิพ FPGA เพียงตัวเดียว ซึ่งการออกแบบวงจรบนชิพ FPGA นี้จะออกแบบวงจรดิจิทัลโดยใช้ Schematic ผสมกับการเขียนวงจรด้วยภาษา AHDL โดยใช้โปรแกรม Max+Plus II ของบริษัท Altera ซึ่งจะมีความยืดหยุ่นในการออกแบบ สามารถออกแบบได้อย่างรวดเร็ว แก้ไขและตรวจสอบผลการทำงานของวงจรให้ถูกต้องได้ก่อนที่จะนำไปใช้งานจริงได้และสามารถเลือกเบอร์ชิพ FPGA ที่เหมาะสมก่อนที่จะนำวงจรที่ออกแบบไปโปรแกรมลงชิพและทดสอบการทำงานกับวงจรที่ต่อรวมต่อไป



รูปที่ 11 วงจรรวมของชุดพัฒนาระบบที่พัฒนาด้วยชิพ FPGA

จะเห็นว่าชุดพัฒนาระบบที่สร้างขึ้นใหม่นี้จะมีวงจรที่เล็กลงเหลือเพียงชิพ FPGA ตัวเดียวที่ใช้ควบคุมการทำงานทั้งหมด ซึ่งสามารถทำงานได้เหมือนกับวงจรเดิมทุกประการ ชิพ FPGA ที่ใช้คือเบอร์ EPM7128 (Altera Corporation.,1998) ซึ่งใช้จำนวนลอจิกเซลล์ไปจำนวน 122 ลอจิกเซลล์ โดยจะมีจำนวนลอจิกเซลล์ว่างอยู่อีกเล็กน้อย ซึ่งจะทำให้สามารถพัฒนาชุดพัฒนาระบบนี้ต่อไปได้อีกโดยไม่ต้องเปลี่ยนแปลงวงจรแต่อย่างใดเพียงแค่อัปเดตโปรแกรมลงบนชิพ FPGA ใหม่เท่านั้นเอง

เอกสารนี้เป็นเอกสารลิขสิทธิ์ของมหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สรุป

ชุดฝึกพิมพ์สำหรับคนตาบอดเป็นตัวอย่างการนำเสียงมาประยุกต์ใช้ให้เป็นประโยชน์สำหรับคนตาบอดและคนตาปกติได้รับรู้ถึงศักยภาพที่พิมพ์ลงไปได้อีกทั้งยังมีแบบฝึกหัดที่ใช้ฝึกฝนทักษะในการพิมพ์ให้มีความรวดเร็วและถูกต้องอีกด้วย และยังสามารถแก้ไขชุดของแบบฝึกหัดได้ด้วยตนเองได้เพื่อเป็นการปรับเปลี่ยนแบบฝึกหัดให้เหมาะสมกับแต่ละบุคคลได้และมีความทันสมัยอยู่ตลอดเวลา

ส่วนชุดพัฒนาระบบที่สร้างขึ้นนอกเหนือจากการใช้ปรับปรุงเสียงที่ใช้ในชุดฝึกพิมพ์แล้ว ยังสามารถนำเสียงที่ได้บันทึกไว้ไปประยุกต์ใช้กับวงจรอื่น ๆ ที่ต้องการใช้เสียงได้อีกด้วย อีกทั้งยังเป็นการนำไอซีเบอร์ MC3418 มาใช้ได้อย่างสะดวกมากขึ้น คือเราสามารถบันทึก ,ตัด-ต่อค่า และปรับปรุงคุณภาพเสียงก่อนได้จนเป็นที่พอใจก่อนที่จะนำไปใช้งาน แทนที่ในอดีตเมื่อบันทึกไปแล้วไม่ได้อย่างที่ตรงการก็ต้องทำการบันทึกใหม่หมดไม่สามารถแก้ไขได้ และยังสามารถใช้แทนไอซีบันทึกเสียงอื่นๆ ในท้องตลาดที่มีราคาที่สูงกว่า อีกทั้งยังไม่มีชุดพัฒนาระบบการบันทึกเสียงอีกด้วย หรือไอซีบันทึกเสียงของบางบริษัทอาจก็มีชุดพัฒนาระบบการบันทึกเสียงแต่จะต้องนำเข้าจากต่างประเทศซึ่งมีราคาแพงและหาใช้ยากอีกด้วย ดังนั้นชุดพัฒนาระบบการบันทึกเสียงที่ได้สร้างขึ้นนี้จึงนับว่ามีประโยชน์มากเพราะว่ามีราคาที่ถูกลงและไอซีเบอร์ MC3418 ก็เป็นไอซีที่มีราคาถูกลงและหาใช้ได้ง่าย

เอกสารอ้างอิง

- Motorola Inc. 1995. MC3418. Motorola Communication Device Data.
 W.J.Tompkins, J.G.Webster. 1988. Interfacing sensors to the IBM PC. Prentice-Hall Inc.
 Altera Corporation. 1998. MAX7000 . Altera Data Book.

ประวัติผู้เขียน

นายสมคิด จรัสกิจวิทย์กุล เกิดเมื่อวันที่ 27 สิงหาคม 2518 ที่จังหวัดสมุทรสาคร สำเร็จ
 การศึกษาระดับปริญญาตรี สาขาวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต (อิเล็กทรอนิกส์) จากมหาวิทยาลัยเทคโนโลยีมหานคร เมื่อปี
 การศึกษา 2538 ปัจจุบันดำรงตำแหน่งอาจารย์ประจำภาควิชาวิศวกรรมอิเล็กทรอนิกส์ คณะ
 วิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีมหานคร



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้