

ชุดปฏิบัติการ พีแอลซี วิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรม  
หลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์  
มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์

PLC LABORATORY SET ON INDUSTRIAL COMPUTER FOR BACHELOR  
OF SCIENCE IN ELECTRICAL AND ELECTRONICS TECHNOLOGY  
SURINDRA RAJABHAT UNIVERSITY



วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาตรีศึกษาศาสตร์อุตสาหกรรมมหาบัณฑิต

สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร

คณะศึกษาศาสตร์อุตสาหกรรม

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

พ.ศ. 2552

KMITL-2009-ED-M-291-126

สำนักหอสมุดกลาง พระจอมเกล้าลาดกระบัง

ชุดปฏิบัติการ พีแอลซี วิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรม  
หลักสูตรวิทยาศาสตร์บัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์  
มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์

PLC LABORATORY SET ON INDUSTRIAL COMPUTER FOR BACHELOR  
OF SCIENCE IN ELECTRICAL AND ELECTRONICS TECHNOLOGY  
SURINDRA RAJABHAT UNIVERSITY



T105201

สุรเชษฐ์ วงศ์ชัยประทุม

SURACHET VONGCHAIPRATOOM

วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาครุศาสตรบัณฑิต  
สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร  
คณะครุศาสตรอุตสาหกรรม  
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง  
พ.ศ. 2552

เลขหมู่.....  
เลขทะเบียน..... 105201  
วัน,เดือน,ปี..... 17 พ.ย. 2552

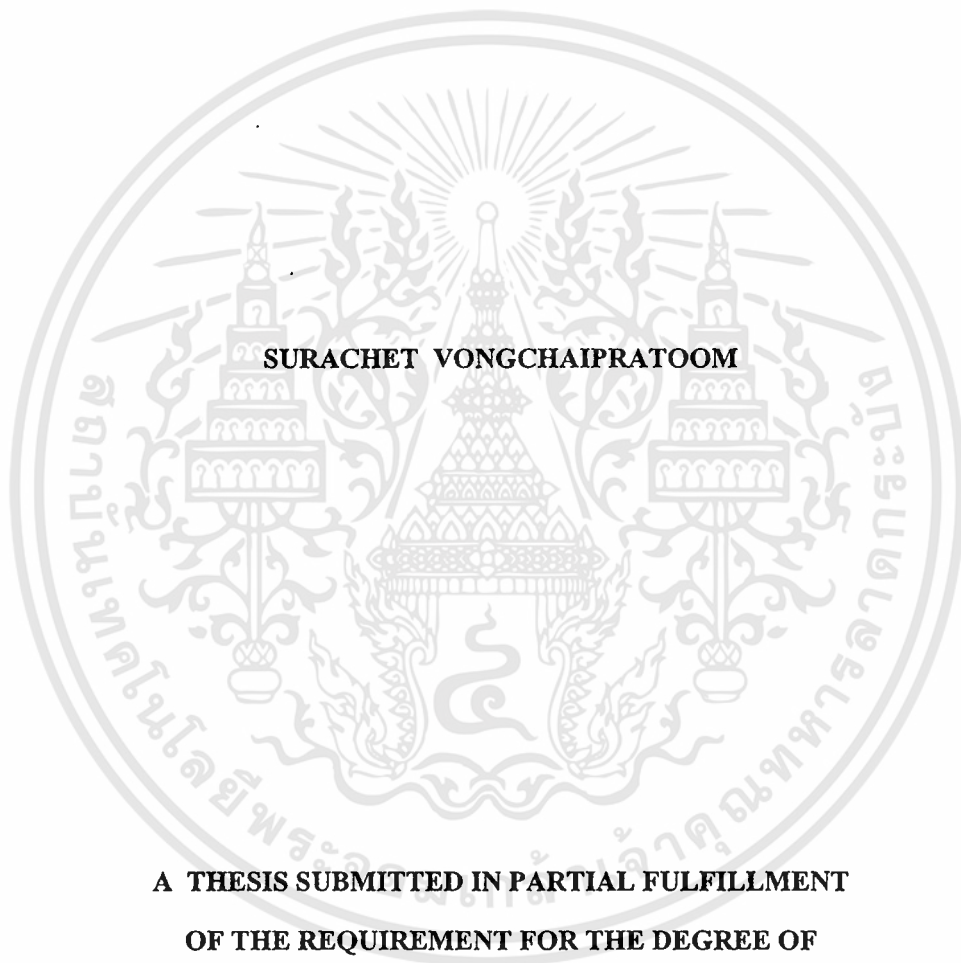
KMITL-2009-ED-M-231-126

|         |
|---------|
| .b..... |
| .i..... |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

**PLC LABORATORY SET ON INDUSTRIAL COMPUTER FOR BACHELOR  
OF SCIENCE IN ELECTRICAL AND ELECTRONICS TECHNOLOGY  
SURINDRA RAJABHAT UNIVERSITY**



**SURACHET VONGCHAIPRATOOM**

**A THESIS SUBMITTED IN PARTIAL FULFILLMENT  
OF THE REQUIREMENT FOR THE DEGREE OF  
MASTER OF SCIENCE IN INDUSTRIAL EDUCATION  
IN ELECTRICAL COMMUNICATIONS ENGINEERING  
FACULTY OF INDUSTRIAL EDUCATION  
KING MONGKUT'S INSTITUTE OF TECHNOLOGY LADKRABANG**

**2009**

**KMITL-2009-ED-M-231-126**

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



**COPYRIGHT 2009**

**FACULTY OF INDUSTRIAL EDUCATION**

**KING MONGKUT'S INSTITUTE OF TECHNOLOGY LADKRABANG**

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

**คณะครุศาสตร์อุตสาหกรรม**  
**สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง**  
**ใบรับรองวิทยานิพนธ์**

**หัวข้อวิทยานิพนธ์** ชุดปฏิบัติการ พีแอลซี วิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรม หลักสูตรวิทยาศาสตร์บัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์  
 PLC Laboratory Set on Industrial Computer for Bachelor of Science in Electrical and Electronics Technology Surindra Rajabhat University

**นักศึกษา** นายสุรเชษฐ์ วงศ์ชัยประทุม

**รหัสประจำตัว** 47065422

**ปริญญา** ครุศาสตร์อุตสาหกรรมมหาบัณฑิต

**สาขาวิชา** วิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร

**อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์** ผศ.ดร.ธีระพล เทพหัสดิน ณ อยุธยา

**อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ร่วม** ผศ.กิติพงษ์ มະໂນ



| คณะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์ |   | ลายมือชื่อ         |
|--------------------------|---|--------------------|
| รศ.วิสุทธิ               | สุนทรภณพิงค์  | <i>[Signature]</i> |
| ผศ.ดร.ธีระพล             | เทพหัสดิน ณ อยุธยา  | <i>[Signature]</i> |
| ผศ.กิติพงษ์              | มะโน  | <i>[Signature]</i> |
| ดร.สุขสันต์              | พานิชพาพิบูล  | <i>[Signature]</i> |
| รศ.ดร.กัลยาณี            | สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง<br>จัดตการณข | <i>[Signature]</i> |

KING MONGKUT'S INSTITUTE OF TECHNOLOGY LADKRABANG

วัน/เดือน/ปี ที่สอบ 23 เมษายน 2552 เวลา 09.00 น. เป็นต้นไป

สถานที่สอบ ณ ห้องเรียนปริญญาเอก คณะครุศาสตร์อุตสาหกรรม

คณะครุศาสตร์อุตสาหกรรมรับรองแล้ว

*[Signature]*

(รองศาสตราจารย์ ธีระวุฒิ สุวรรณจันทร์)

คณบดี คณะครุศาสตร์อุตสาหกรรม

วันที่.....๒๓.....เดือน.....พฤษภาคม.....พ.ศ. 2552

|                                 |  |
|---------------------------------|--|
| หัวข้อวิทยานิพนธ์               | ชุดปฏิบัติการ พีแอลซี วิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรม<br>หลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและ<br>อิเล็กทรอนิกส์ มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์ |
| นักศึกษา                        | นายสุรเชษฐ์ วงศ์ชัยประทุม  |
| รหัสประจำตัว                    | 47065422   |
| ปริญญา                          | ครุศาสตรบัณฑิต   |
| สาขาวิชา                        | วิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร   |
| พ.ศ.                            | 2552   |
| อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์     | ผศ.ดร.ธีระพล เทพหัสดิน ณ อยุธยา  |
| อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ร่วม | ผศ.กิติพงษ์ มะโน   |

### บทคัดย่อ

การวิจัยครั้งนี้มีวัตถุประสงค์ เพื่อสร้าง และหาประสิทธิภาพของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี วิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรม หลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์ กลุ่มตัวอย่างที่ใช้ในการวิจัย คือ นักศึกษาระดับปริญญาตรี ชั้นปีที่ 3 สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าอุตสาหกรรม และสาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ คณะเทคโนโลยีอุตสาหกรรม มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์ จำนวน 30 คน เครื่องมือที่ใช้ในการวิจัย ประกอบด้วย ชุดปฏิบัติการ ใบบงานการทดลอง แบบทดสอบ และแบบประเมินคุณภาพ

ผลการวิจัยพบว่า คุณภาพของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ที่ผู้วิจัยสร้างขึ้น โดยการประเมินของผู้ทรงคุณวุฒิ อยู่ในเกณฑ์ดีมาก มีค่าเฉลี่ยเท่ากับ 4.56 ค่าส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานเท่ากับ 0.44 ส่วนใบบงานการทดลอง มีคุณภาพอยู่ในเกณฑ์ดี ค่าส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานเท่ากับ 0.52 และประสิทธิภาพ ( $E_1/E_2$ ) ของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี เท่ากับ 81.20/80.50 ซึ่งสูงกว่าเกณฑ์ที่กำหนดไว้ คือ 80/80 และเป็นไปตามสมมติฐาน

|                          |   |
|--------------------------|---|
| <b>Thesis Title</b>      | PLC Laboratory Set On Industrial Computer for Bachelor of Science in Electrical and Electronics Technology Surindra Rajabhat University |
| <b>Student</b>           | Mr. Surachet Vongchaipratoom  |
| <b>Student ID.</b>       | 47065422  |
| <b>Degree</b>            | Master of Science in Industrial Education   |
| <b>Program</b>           | Electrical Communications Engineering   |
| <b>Year</b>              | 2009  |
| <b>Thesis Advisor</b>    | Assist. Prof. Dr. Threraphon Thephasadin Na Ayuthya   |
| <b>Thesis Co-Advisor</b> | Assist. Prof. Kitipong Mano   |

## ABSTRACT

The purpose of this research was to develop and to find out the quality and effectiveness of PLC laboratory set on Industrial Computer course for Bachelor of Science in Electrical and Electronics Technology of Surindra Rajabhat University. The sampling group of this study was selected from thirty third-year students in Electrical Industrial Technology program and Electrical and Electronics Technology program at Faculty of Industrial Technology, Surindra Rajabhat University. The research tools consisted of PLC laboratory set, lab sheets, achievement test and quality evaluation .

It was show in This research That The PLC laboratory set had the efficiency of 81.20/80.50 on The E1/E2 scale this was higher than the 80/80 criterion and theufore confirmed the hypothesis.

# กิตติกรรมประกาศ

วิทยานิพนธ์นี้สำเร็จได้ด้วยความช่วยเหลือจาก ผศ.ดร.ธีระพล เทพหัสดิน ณ อยุธยา อาจารย์ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์ และ ผศ.กิติพงษ์ มะโน อาจารย์ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์ร่วม ที่ได้กรุณาให้คำแนะนำให้ความช่วยเหลือ และช่วยตรวจสอบแก้ไขเครื่องมือที่ใช้ในการวิจัยตลอดจนการปรับปรุงข้อบกพร่องต่างๆ จนวิทยานิพนธ์นี้สำเร็จได้อย่างสมบูรณ์ ผู้วิจัยรู้สึกซาบซึ้งในความกรุณา และขอขอบพระคุณเป็นอย่างสูง

ขอขอบพระคุณคณะกรรมการพิจารณาหัวข้อและเค้าโครงวิทยานิพนธ์ คณะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์ ที่ให้คำแนะนำในการแก้ไขข้อบกพร่องเพื่อให้วิทยานิพนธ์นี้สมบูรณ์ยิ่งขึ้น

ขอขอบพระคุณผู้ทรงคุณวุฒิ ซึ่งประกอบไปด้วย ผศ.ดร.นิคม ลนขุนทด ผศ.ดร.สมโภชน์ สุดาจันทร์ ผศ.วรวิทย์ สมหา อาจารย์สันติ คริ่งมี อาจารย์กิติพงษ์ แซ่เตียว และคุณประทีน พิมสวรรค์ ที่ได้กรุณาสละเวลาในการประเมินคุณภาพ ตรวจสอบแก้ไข และให้คำแนะนำอันเป็นประโยชน์อย่างยิ่งต่อการปรับปรุงเครื่องมือที่ใช้ในการวิจัยให้มีคุณภาพสูงสุด

ขอขอบพระคุณอาจารย์ทุกท่านที่ได้ประสิทธิ์ประสาทความรู้ ตลอดจนให้ข้อคิดต่าง ๆ อันก่อให้เกิดประโยชน์ในการศึกษาค้นคว้า เป็นแนวทางในการจัดทำวิทยานิพนธ์ จนประสบความสำเร็จ ตามจุดมุ่งหมายที่ได้กำหนดไว้

ขอขอบพระคุณ รศ.ดร.อัจฉรา ภาณุรัตน์ อธิการบดี มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์ ผศ.ดร.นิคม ลนขุนทด คณบดีคณะเทคโนโลยีอุตสาหกรรม ตลอดจนคณาจารย์และเจ้าหน้าที่สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ ที่อำนวยความสะดวก และให้การสนับสนุนในการทดลอง การใช้เครื่องมือและการเก็บรวบรวมข้อมูลในการวิจัย

ขอขอบพระคุณ คุณแม่ค่องใส วงศ์ชัยประทุม ผู้เป็นที่เคารพรักยิ่งที่ได้มอบความรักคอยเป็นกำลังใจ และให้การสนับสนุนทุนการศึกษาแก่ผู้วิจัยอย่างดีตลอดมา

ขอขอบคุณ อาจารย์ชัชฎาภรณ์ ไชยฤทธิ์ ที่ช่วยในการพิมพ์วิทยานิพนธ์ และคอยเป็นกำลังใจที่ดีตลอดมา

ขอขอบคุณท่านประธานและสมาชิกสาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสารรุ่นที่ 8 ทุกท่าน ที่เป็นกำลังใจที่ดีให้แก่กันในการสอบวิทยานิพนธ์

คุณค่าและประโยชน์ใด ๆ ที่เป็นผลจากวิทยานิพนธ์นี้ ผู้วิจัยขอบอบแด่ผู้มีพระคุณทุกท่าน

สุรเชษฐ์ วงศ์ชัยประทุม

# สารบัญ

|   | หน้า      |
|---|-----------|
| บทคัดย่อภาษาไทย.....  | I         |
| บทคัดย่อภาษาอังกฤษ.....   | III       |
| กิตติกรรมประกาศ.....  | VI        |
| สารบัญ.....   | VII       |
| สารบัญตาราง.....  | IX        |
| สารบัญภาพ.....  | X         |
| <b>บทที่ 1 บทนำ.....</b>  | <b>1</b>  |
| 1.1 ความเป็นมาและความสำคัญของปัญหา.....   | 1         |
| 1.2 วัตถุประสงค์การวิจัย.....   | 2         |
| 1.3 สมมติฐานในการวิจัย.....   | 2         |
| 1.4 กรอบแนวความคิดในการวิจัย.....   | 3         |
| 1.5 ขอบเขตการวิจัย.....   | 3         |
| 1.6 นิยามศัพท์ที่ใช้ในการวิจัย.....   | 4         |
| <b>บทที่ 2 เอกสารและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง.....</b>  | <b>6</b>  |
| 2.1 หลักศูตรวิทยาศาสตร์บัณฑิต สาขาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์<br>มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์ พุทธศักราช 2549..... | 7         |
| 2.2 ทฤษฎีและหลักการทํางานของพีแอลซี.....  | 9         |
| 2.3 การสร้างและหาประสิทธิภาพชุดทดลอง.....   | 23        |
| 2.4 งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง.....  | 29        |
| <b>บทที่ 3 วิธีดำเนินการวิจัย.....</b>  | <b>33</b> |
| 3.1 ประชากรและกลุ่มตัวอย่าง.....  | 33        |
| 3.2 เครื่องมือที่ใช้ในการวิจัย.....   | 33        |
| 3.3 การเก็บรวบรวมข้อมูล.....  | 42        |
| 3.4 การวิเคราะห์ข้อมูล.....   | 43        |
| 3.5 สถิติที่ใช้ในการวิจัย.....  | 44        |



# สารบัญตาราง

| ตารางที่  | หน้า |
|---|------|
| 2.1 คำตั้งพื้นฐานของ พีแอลซี ยี่ห้อ KOYO.....   | 22   |
| 2.2 ความหมายของคำตั้งพื้นฐาน.....   | 23   |
| 4.1 ค่าเฉลี่ย ค่าเบี่ยงเบนมาตรฐาน และระดับคุณภาพของผู้ทรงคุณวุฒิต่อการประเมิน<br>ชุดปฏิบัติการ พีแอลซี..... | 48   |
| 4.2 ค่าเฉลี่ย ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐาน และระดับคุณภาพของการประเมินใบงานการทดลอง.....                            | 50   |
| 4.3 คะแนนของการปฏิบัติใบงานระหว่างเรียนและใบงานรวมของกลุ่มตัวอย่าง.....                                     | 51   |
| 4.4 ผลสรุปการหาประสิทธิภาพของชุดปฏิบัติการทดลองพีแอลซี<br>จากกลุ่มตัวอย่างจำนวน 30 คน.....                  | 53   |
| จ.1 ผลการวิเคราะห์หาค่าดัชนีความสอดคล้องของแบบทดสอบ.....  | 121  |
| จ.2 ผลการวิเคราะห์หาความยากง่ายและค่าอำนาจจำแนก .....   | 123  |
| จ.3 ผลการวิเคราะห์การหาค่าความแปรปรวน.....  | 125  |
| จ.4 ผลการวิเคราะห์ผลการประเมินคุณภาพ ชุดปฏิบัติการ พีแอลซี.....   | 126  |
| จ.5 ผลการวิเคราะห์ผลการประเมินคุณภาพ ใบงานการทดลอง .....  | 127  |

# สารบัญภาพ

| ภาพที่  | หน้า |
|---|------|
| 2.1 โครงสร้างส่วนประกอบของ พีแอลซี.....                                       | 16   |
| 2.2 ลำดับขั้นการกวาดการทำงานของ พีแอลซี.....                                  | 18   |
| 2.3 วงจรการเชื่อมต่อกันทางไฟฟ้าของหน่วยอินพุต.....                            | 19   |
| 2.4 วงจรหน่วยอินพุต.....  | 19   |
| 2.5 ก. โมดูลเอาต์พุตแบบ RELAY.....  | 20   |
| 2.5 ข. โมดูลเอาต์พุตแบบ TRANSISTOR.....                                       | 20   |
| 2.5 ค. โมดูลเอาต์พุตแบบ TRIAC.....  | 20   |
| 2.6 แลคเคอร์ไคอะแกรมและโปรแกรมการใช้คำสั่ง STR, OR, AND NOT, OUT,<br>END..... | 24   |
| 2.7 แลคเคอร์ไคอะแกรมและโปรแกรมการใช้คำสั่ง AND STR (1).....                   | 25   |
| 2.8 แลคเคอร์ไคอะแกรมและโปรแกรมการใช้คำสั่ง AND STR (2).....                   | 26   |
| 2.9 แลคเคอร์ไคอะแกรมและโปรแกรมการใช้คำสั่ง OR STR (1).....                    | 27   |
| 2.10 แลคเคอร์ไคอะแกรมและโปรแกรมการใช้คำสั่ง OR STR (2).....                   | 28   |
| 2.11 แลคเคอร์ไคอะแกรมและโปรแกรมการใช้คำสั่ง TMR.....                          | 29   |
| 2.12 แลคเคอร์ไคอะแกรมและโปรแกรมการใช้คำสั่ง CNT.....                          | 30   |
| 3.1 ขั้นตอนการสร้างชุดปฏิบัติการ พีแอลซี.....                                 | 36   |
| 3.2 ขั้นตอนการสร้างใบงานการทดลอง.....   | 38   |
| 3.3 ขั้นตอนการสร้างแบบทดสอบ.....  | 40   |
| 3.4 ขั้นตอนการสร้างแบบประเมินคุณภาพชุดปฏิบัติการ พีแอลซี.....                 | 42   |

# บทที่ 1

## บทนำ

### 1.1 ความเป็นมาและความสำคัญของปัญหา

พีแอลซี หรือ โปรแกรมเมเบิล ลอจิก คอนโทรลเลอร์ (PLC : Programmable Logic Controller) เป็นอุปกรณ์ชนิดโซลิดสเตต (Solid State) ที่ทำงานแบบลอจิก (Logic Functions) การออกแบบการทำงานของ พีแอลซี จะคล้ายกับหลักการทำงานของคอมพิวเตอร์ จากหลักการพื้นฐานแล้ว จะประกอบด้วยอุปกรณ์ที่เรียกว่า Solid-State Digital Logic Elements เพื่อให้ทำงานและตัดสินใจแบบลอจิก พีแอลซี ใช้สำหรับควบคุมการกระบวนการทำงานของเครื่องจักร และอุปกรณ์ในโรงงานอุตสาหกรรม พีแอลซี สามารถนำไปใช้งานในระบบควบคุมอัตโนมัติได้ทุกระบบ เนื่องจากเป็นอุปกรณ์ควบคุมที่มีความยืดหยุ่นในการใช้งาน ไม่ว่าจะเป็ระบบควบคุมอุณหภูมิ ควบคุมความดัน ควบคุมการไหล ควบคุมระดับ หรือระบบอื่นๆ เพียงแต่ต้องเลือกใช้งานพีแอลซีร่วมกับหน่วยอินพุต/เอาต์พุตให้ถูกต้อง เช่น ในระบบควบคุมอุณหภูมิสามารถเลือกใช้งานพีแอลซี กับ Temperature Control Unit หรือจะใช้พีแอลซีร่วมกับหน่วยอินพุต/เอาต์พุตแบบอะนาล็อกเพื่อรับสัญญาณจาก Temperature Sensor เช่น เทอร์โมคัปเปิล อาร์ทีดี เป็นต้น ที่ให้สัญญาณเป็นอะนาล็อกก็สามารถทำได้ (ธีรศิลป์ ทุมวิภาต .2547 : 72-74)

การใช้เทคโนโลยีที่ทันสมัยและการศึกษาในปัจจุบัน เป็นสิ่งจำเป็นต่อการดำรงชีพของมนุษย์ทุกหน่วยงาน มีแนวความคิดที่จะพัฒนาหน่วยงานของตนให้เจริญก้าวหน้าโดยการจัดการศึกษาที่มีประสิทธิภาพและมีความเหมาะสมกับสภาพความต้องการ และความสอดคล้องในการพัฒนาประเทศอยู่ตลอดเวลา โดยเฉพาะประเทศไทย ต้องมีการพัฒนาทางการศึกษาให้ทันสมัยกับความเจริญทางด้านวิชาการและเทคโนโลยี โดยเฉพาะเทคโนโลยีทางด้านสื่อสารและโทรคมนาคมได้รับการพัฒนาและมีความเจริญก้าวหน้าไปได้ไกล ดังจะเห็นได้จากระบบรับส่งสัญญาณโทรศัพท์ สัญญาณภาพสื่อสารข้อมูล เครื่องมือวัดและตรวจสอบต่างๆ และมีแนวโน้มจะขยายตัวเข้าไปมีบทบาทต่อการพัฒนาเทคโนโลยีด้านอื่นๆ แทบทุกด้าน เป็นผลให้ทางการศึกษามีบทบาทสำคัญในการผลิตบุคลากรเพื่อตอบสนองหน่วยงานต่างๆ จึงต้องมีการพัฒนาให้ทันกับเทคโนโลยีที่เปลี่ยนแปลงไปดังกล่าว การฝึกภาคปฏิบัติเป็นการสอนอีกรูปแบบหนึ่ง ที่เน้นการเรียนการสอนเพื่อทำให้ผู้เรียนเกิดความเข้าใจในเนื้อหาทฤษฎีที่เรียนมา โดยที่ผู้เรียนจะได้พิสูจน์หลักการทางทฤษฎีด้วยการทดลองจริง ช่วยให้เกิดประสบการณ์ตรง เกิดทักษะ และสามารถพิสูจน์หาข้อเท็จจริงได้ การปฏิบัติจึงเป็นวิธีที่เหมาะสม สำหรับใช้ในการเรียนการสอนด้านอาชีวศึกษาในทุกสาขาวิชาชีพ (สุรพงษ์ เอิมอุทัย .2546 : 1)

อย่างไรก็ตาม ในการเรียนการสอนวิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรม ของสาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์ ในปัจจุบันผู้วิจัยได้นำเอา พีแอลซี มาใช้เป็นการสอน โดยการต่อยอดร่วมกับคอมพิวเตอร์ ให้ผู้เรียนทำการทดลองเขียนโปรแกรมแล้ว ป้อนเข้าเครื่อง พีแอลซี ทดสอบการทำงาน โดยการสังเกตผลที่จอคอมพิวเตอร์และที่เครื่อง พีแอลซี ปัญหาที่เกิดขึ้นคือผู้เรียนยังขาดความเข้าใจ และขาดแนวความคิดที่จะนำโปรแกรมไปใช้งานจริง ร่วมกับอุปกรณ์ภายนอกได้ เนื่องจากไม่มีชุดปฏิบัติการที่ใช้สำหรับการทดลองร่วมกับเครื่องพีแอลซี ทำให้นักศึกษาขาดทักษะ และไม่สามารถเข้าใจในส่วนของ การเชื่อมโยงกับอุปกรณ์ภายนอกที่เป็นรูปธรรมได้ ทำให้นักศึกษาขาดโอกาสในการนำไปใช้งานจริง

ชุดปฏิบัติการ พีแอลซี มีความสำคัญในการเรียนเป็นอย่างมาก เพราะจะทำให้ผู้ทดลอง สามารถมองเห็นภาพการทำงานที่แท้จริงได้ และเห็นกระบวนการทำงานได้อย่างชัดเจน ทำให้ผู้ทดลองเกิดแนวความคิดและเกิดทักษะในการเรียน และสามารถออกแบบเพื่อพัฒนากระบวนการทำงานให้มีประสิทธิภาพสูงขึ้น

จากความสำคัญของปัญหาและแนวทางแก้ไขปัญหาดังกล่าว ผู้วิจัยมีความประสงค์ที่จะ สร้างชุดปฏิบัติการ พีแอลซี เพื่อใช้ในการเรียนการสอนภาคปฏิบัติ วิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรม รหัส 5503101 ตามหลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์ พุทธศักราช 2549 และผู้วิจัยมุ่งหวังให้นักศึกษาได้รับประโยชน์จาก ชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ที่สร้างขึ้นอย่างสูงสุดในการเรียน เพื่อนำไปประยุกต์ใช้ในการประกอบอาชีพหลังสำเร็จการศึกษา และยังสามารถนำไปเป็นต้นแบบในการพัฒนาชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ในรุ่นใหม่ๆ ได้อีก

## 1.2 วัตถุประสงค์ของการวิจัย

1. เพื่อสร้างชุดปฏิบัติการ พีแอลซี
2. เพื่อหาคุณภาพ และประสิทธิภาพของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี

## 1.3 สมมติฐานของการวิจัย

ชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ที่ผู้วิจัยสร้างขึ้นมีคุณภาพอยู่ในเกณฑ์ดี ( $\bar{X} \geq 3.5$ ) สามารถนำไปใช้ในการเรียนการสอน วิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรม ได้อย่างมีประสิทธิภาพไม่ต่ำกว่าเกณฑ์ 80/80

## 1.4 กรอบแนวคิดที่ใช้ในการวิจัย

ผู้วิจัยได้ใช้กรอบแนวคิด ในการสร้างชุดปฏิบัติการ พีแอลซี มีแนวทางการออกแบบ และสร้างชุดปฏิบัติการ พีแอลซี เป็นขั้นตอนดังนี้ (วัลลภ จันทร์ตระกูล. 2543 : 111-114)

1. กำหนดจุดประสงค์ในการนำอุปกรณ์ทดลองหรือสาริตไปใช้ในการสอน
2. กำหนดหน้าที่ของอุปกรณ์
3. ศึกษาพิจารณาปัจจัยที่จะทำให้อุปกรณ์ทำงานได้ตามรายการหน้าที่
4. วิเคราะห์ และตัดสินใจเลือกชิ้นส่วนประกอบของอุปกรณ์
5. สร้างต้นแบบ และตรวจสอบ
6. เขียนแบบงาน
7. การเตรียมเอกสารประกอบ

## 1.5 ขอบเขตของการวิจัย

### 1.5.1 ประชากร

ประชากรที่ใช้ในการวิจัยครั้งนี้ คือ นักศึกษาระดับปริญญาตรี ชั้นปีที่ 3 สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าอุตสาหกรรม และสาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ คณะเทคโนโลยีอุตสาหกรรม มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์ ปีการศึกษา 2551 จำนวน 115 คน

### 1.5.2 กลุ่มตัวอย่าง

กลุ่มตัวอย่างที่ใช้ในการวิจัยครั้งนี้ คือ นักศึกษาระดับปริญญาตรี ชั้นปีที่ 3 สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าอุตสาหกรรม และสาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ คณะเทคโนโลยีอุตสาหกรรม มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์ ปีการศึกษา 2551 จำนวน 30 คน โดยการสุ่มอย่างง่าย

### 1.5.3 ชุดปฏิบัติการ พีแอลซี

ชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ประกอบด้วย

1. เบสิกอินพุต/เอาต์พุตพื้นฐาน
2. การควบคุมมอเตอร์ ดีซี และสตีปปีงมอเตอร์
3. การควบคุมไซโล
4. การควบคุมสัญญาณไฟจราจร
5. การควบคุมการสตาร์ทมอเตอร์แบบสตาร์ท-เคลด้า

### 1.5.4 ใบบางการทดลองชุดปฏิบัติการ พีแอลซี

ใบบางการทดลอง พีแอลซี ประกอบด้วย

1. การใช้งานโปรแกรมพื้นฐาน
2. การเชื่อมต่อพีแอลซี กับสัญญาณไฟจราจร
3. การเชื่อมต่อพีแอลซี กับการควบคุมไซโล
4. การเชื่อมต่อพีแอลซี กับการควบคุมมอเตอร์ ดีซี และสเต็ปมอเตอร์
5. การเชื่อมต่อพีแอลซีกับการสาร์ทมอเตอร์แบบสตาร์-เดลต้า

### 1.5.5 คุณภาพและประสิทธิภาพของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี

## 1.6 นิยามศัพท์เฉพาะที่ใช้ในการวิจัย

1. ชุดปฏิบัติการ หมายถึง ชุดปฏิบัติการ พีแอลซี (โปรแกรมเมเบิล ลอจิก คอนโทรลเลอร์ Direc Sofe 05) เป็นชุดที่ประกอบจากแผ่นวงจรพิมพ์ สายไฟ อุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ อุปกรณ์เชื่อมต่อ อุปกรณ์ไฟฟ้า ซึ่งประกอบด้วย เบสิกอินพุต/เอาต์พุตพื้นฐาน การควบคุมมอเตอร์ ดีซี และสเต็ปมอเตอร์ การควบคุมไซโล การควบคุมสัญญาณไฟจราจร การควบคุมการสาร์ทมอเตอร์แบบสตาร์-เดลต้า

2. ใบบางการทดลอง หมายถึง เอกสารที่ใช้อธิบายรายละเอียด และขั้นตอนการทดลอง เพื่อให้นักศึกษา บันทึกผลการทดลอง และสรุปผลการทดลอง ที่ได้จากชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ที่ผู้วิจัยสร้างขึ้น

3. แบบทดสอบท้ายใบบางการทดลอง หมายถึง แบบทดสอบวัดผลสัมฤทธิ์ทางการเรียน ที่ผู้วิจัยสร้างขึ้น เพื่อใช้สำหรับหาผลสัมฤทธิ์ทางการเรียนของนักศึกษา หลังจบการทดลองในแต่ละใบบางการทดลอง เป็นแบบปรนัย 4 ตัวเลือก

4. แบบทดสอบรวม หมายถึง แบบทดสอบวัดผลสัมฤทธิ์ทางการเรียน ที่ผู้วิจัยสร้างขึ้น เพื่อใช้สำหรับหาผลสัมฤทธิ์ทางการเรียนของนักศึกษา หลังสิ้นสุดการทดลองใบบางการทดลองรวม เป็นแบบปรนัย 4 ตัวเลือก

5. คุณภาพ หมายถึง คะแนนที่ได้จากการประเมินชุดปฏิบัติการ พีแอลซี และใบบางการทดลอง จากผู้ทรงคุณวุฒิทั้ง 6 ท่าน

6. ประสิทธิภาพของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี หมายถึง ผลสัมฤทธิ์ของชุดปฏิบัติการโดยวัดจากผลการปฏิบัติงานของนักศึกษาที่ทำการปฏิบัติการทดลอง ตามเกณฑ์ที่กำหนด 80/80 (E1/E2)

80 ตัวแรก (E1) หมายถึง ผลสัมฤทธิ์ทางการเรียนในการปฏิบัติใบบางการทดลองระหว่างเรียนที่ได้จากคะแนนของแบบทดสอบใบบางการทดลองระหว่างเรียนของนักศึกษา คิดเป็นค่าเฉลี่ยร้อยละ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

80 ตัวหลัง (E2) หมายถึง ผลสัมฤทธิ์ทางการเรียนในการปฏิบัติใบงานการทดลองรวมที่ได้จากคะแนนของแบบทดสอบใบงานการทดลองรวมของนักศึกษา คิดเป็นค่าเฉลี่ยร้อยละ

7. ผลสัมฤทธิ์ทางการเรียน หมายถึง ผลคะแนนของนักศึกษาที่ได้จากการทำแบบทดสอบท้ายใบงาน และแบบทดสอบใบงานรวม



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## บทที่ 2

### เอกสารและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

จากการศึกษาเอกสารและงานวิจัยที่เกี่ยวข้องกับการสร้างและหาประสิทธิภาพชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ผู้วิจัยได้ศึกษาค้นคว้าข้อมูล เอกสาร จากแหล่งความรู้ต่างๆ รวมทั้งงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง โดยได้เรียงลำดับความสำคัญดังนี้

2.1 หลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์ พุทธศักราช 2549

2.2 ทฤษฎีและหลักการทำงานของพีแอลซี

2.3 การสร้างและหาประสิทธิภาพชุดทดลอง

2.4 งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

2.1 หลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์ พุทธศักราช 2549

ชื่อหลักสูตร

ชื่อภาษาไทย หลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์

ชื่อภาษาอังกฤษ Bachelor of Science Program in Electronics and Electrical Technology

ชื่อปริญญา

ชื่อภาษาไทย : วิทยาศาสตรบัณฑิต (เทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์)

: วท.บ. (เทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์)

ชื่อภาษาอังกฤษ : Bachelor of Science (Electronics and Electrical Technology)

: B.Sc. (Electronics and Electrical Technology)

ปรัชญาและวัตถุประสงค์หลักสูตร

ปรัชญา

หลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ เป็นหลักสูตรที่มุ่งผลิตบัณฑิตที่มีความรู้ ความสามารถในการใช้เทคโนโลยี เป็นนักวิจัยและพัฒนาด้านเทคโนโลยีทางไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ สามารถนำมาประยุกต์ใช้งานในด้านต่างๆ ได้ โดยมีคุณธรรม จริยธรรม จรรยาบรรณแห่งวิชาชีพและแสวงหาความรู้ เพื่อพัฒนาตนเองและท้องถิ่นอย่างต่อเนื่อง

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### วัตถุประสงค์

เพื่อผลิตบัณฑิตที่มีความรู้และประสบการณ์ สามารถประกอบอาชีพด้านเทคโนโลยีทางไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ได้อย่างมีประสิทธิภาพ โดยมีคุณสมบัติดังนี้

1. สามารถใช้เทคโนโลยีทางไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ และระเบียบวิธีวิจัยเป็นเครื่องมือสร้างองค์ความรู้ เพื่อพัฒนาวิชาชีพ พัฒนาตนเองในระดับปฏิบัติการทางวิศวกรรมได้อย่างเหมาะสม
2. มีความรอบรู้และมีทักษะในการใช้เทคโนโลยีทางไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ อย่างเชี่ยวชาญ
3. เป็นผู้นำซึ่งมีความใฝ่รู้ใฝ่สร้างสรรค์ มีวิจารณญาณ มีการนำผลงานทางไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์มาประยุกต์และพัฒนา ตลอดจนมีวิธีการเลือกใช้เทคโนโลยีได้อย่างเหมาะสม
4. มีความรู้ความเข้าใจเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์อย่างถ่องแท้ โดยสามารถใช้เทคโนโลยีที่ทันสมัยในระดับสากล แสวงหาและถ่ายทอดความรู้ได้อย่างมีประสิทธิภาพ
5. มีทักษะทางภาษาต่างประเทศในการสื่อสาร และใช้คู่มือทางด้านเทคโนโลยี
6. มีความรักและภูมิใจในภูมิปัญญาท้องถิ่น และมุ่งมั่นในความรู้คุณธรรมที่จะสืบสานเทคโนโลยีท้องถิ่นให้ยั่งยืนตลอดไป

#### 2.1.1 วิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรม

##### คำอธิบายรายวิชา

ศึกษาการนำคอมพิวเตอร์มาใช้ในงานอุตสาหกรรม ระบบการประมวลข้อมูลการนำโปรแกรมมาใช้ในการจัดการอุตสาหกรรม การออกแบบต่าง ๆ ตลอดจนการนำข้อมูลจากระบบอินเตอร์เน็ต มาใช้ในโรงงานอุตสาหกรรมจนสามารถพัฒนางานด้านอุตสาหกรรมในแผนงานที่เกี่ยวข้อง

ใช้คอมพิวเตอร์ในการออกแบบ และเขียนโปรแกรมในการควบคุมระบบต่างๆของกระบวนการผลิต ในโรงงานอุตสาหกรรม และการแก้ไขปัญหาในขบวนการการผลิต ด้วยระบบคอมพิวเตอร์ เน้นการใช้โปรแกรมพีแอลซี เพื่อออกแบบและควบคุมระบบในงานอุตสาหกรรม

##### วัตถุประสงค์เชิงพฤติกรรม

1. เพื่อให้ผู้เรียนได้ศึกษาถึงพื้นฐานของระบบพีแอลซี ที่ใช้งานร่วมกับระบบคอมพิวเตอร์
2. เพื่อให้ผู้เรียนได้ศึกษาถึงหลักการทำงาน และ โครงสร้างของอุปกรณ์ต่างๆในระบบพีแอลซี
3. เพื่อให้ผู้เรียนได้ฝึกทักษะในการทดลอง ออกแบบและนำไปปฏิบัติได้จริง

### หน่วยการสอน (สังเขป)

หน่วยที่ 1 พื้นฐานพีแอลซี โครงสร้างและส่วนประกอบ

หน่วยที่ 2 ภาษาและการเขียนขั้นพื้นฐาน

หน่วยที่ 3 ปฏิบัติการติดตั้งโปรแกรม การเขียนโปรแกรม

หน่วยที่ 4 ปฏิบัติตามใบงาน

หน่วยที่ 5 ออกแบบและสร้างชิ้นงานควบคุมด้วยพีแอลซี

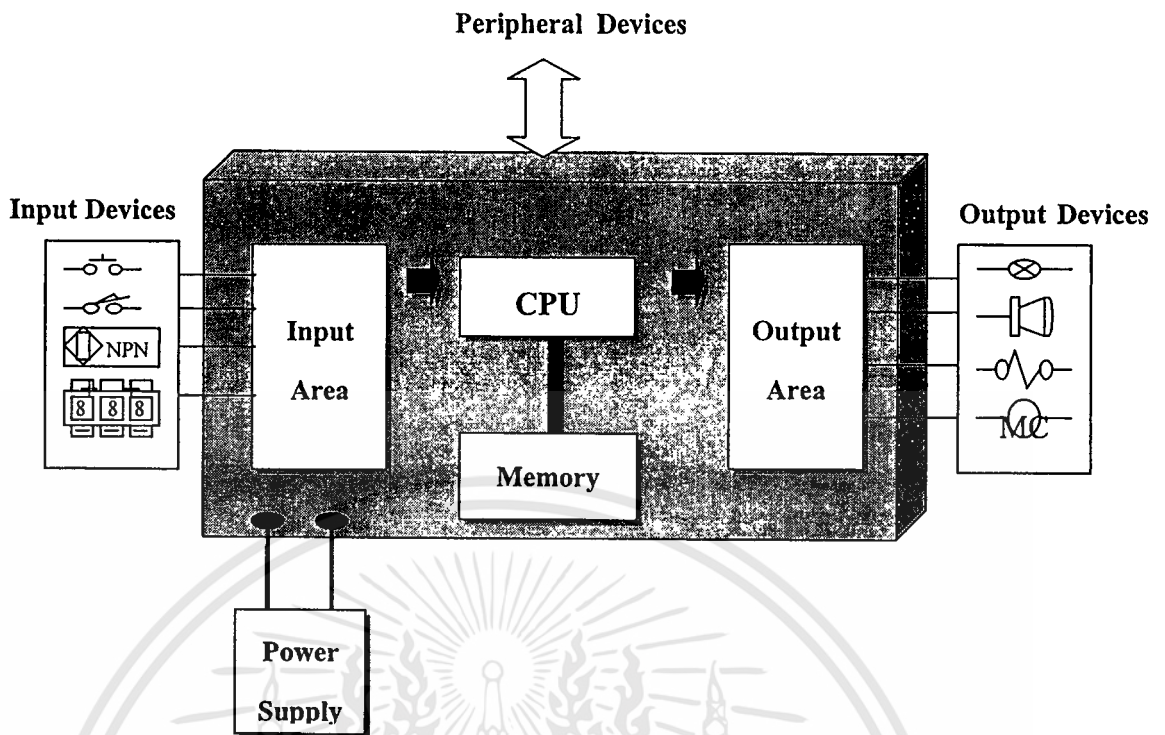
หน่วยที่ 6 ทดสอบและประลองชิ้นงาน

## 2.2 ทฤษฎีและหลักการทำงานของ พีแอลซี

### โครงสร้างพื้นฐานของ พีแอลซี

ส่วนประกอบที่สำคัญของพีแอลซีแบ่งออกเป็น 6 ส่วนดังนี้

1. หน่วยประมวลผลกลาง (Central Processing Unit) หรือ CPU UNIT ประกอบด้วย ไมโครโพรเซสเซอร์ ซึ่งจะทำหน้าที่ควบคุมการทำงานของระบบทั้งหมด โดยรับข้อมูลอินพุตเข้ามาเก็บไว้ในหน่วยความจำ CPU จะทำการประมวลผลโปรแกรม ตามโปรแกรมที่ผู้ใช้ป้อนเข้าไป และส่งผลนั้นไปสั่งให้อุปกรณ์เอาต์พุตภายนอกทำงานทำหน้าที่คำนวณและควบคุม ซึ่งเปรียบเสมือนสมองของ พีแอลซี ภายในประกอบด้วยวงจรลอจิกหลายชนิดและมี ไมโครโพรเซสเซอร์เบส (Micro Processor Based) ใช้แทนอุปกรณ์จำพวกรีเลย์ เคาน์เตอร์/ไทม์เมอร์ และซีแควนเซอร์ เพื่อให้ผู้ใช้สามารถออกแบบวงจรโดยใช้ Relay Ladder Diagram ได้ CPU จะยอมรับข้อมูลจากอุปกรณ์อินพุตต่างๆ จากนั้นจะทำการประมวลผลและเก็บข้อมูลโดยใช้โปรแกรมจากหน่วยความจำ หลังจากนั้นจะส่งข้อมูลที่เหมาะสมและถูกต้องออกไปยังอุปกรณ์เอาต์พุต



ภาพที่ 2.1 โครงสร้างส่วนประกอบของ พีแอลซี  
(ที่มา:ธีรศิลป์ ทุมวิภาต. 2547 : 63)

2. หน่วยความจำ (Memory Unit) ทำหน้าที่เก็บรักษาโปรแกรมและข้อมูลที่ใช้ในการทำงาน โดยขนาดของหน่วยความจำจะถูกแบ่งออกเป็นบิตข้อมูล(Data Bit) ภายในหน่วยความจำ 1 บิต ก็จะมีค่าสถานะทางลอจิก 0 หรือ 1 แตกต่างกันไปแต่ค่าตั้ง ซึ่ง พีแอลซี ประกอบด้วย หน่วยความจำสองชนิดคือ RAM และ ROM

RAM ทำหน้าที่เก็บโปรแกรมของผู้ใช้และข้อมูลที่ใช้ในการปฏิบัติงานของ พีแอลซี หน่วยความจำประเภทนี้จะมีแบตเตอรี่เล็กๆ ต่อไว้เพื่อใช้เป็นไฟเลี้ยงข้อมูลเมื่อเกิดไฟดับ การอ่าน และการเขียนข้อมูลลงใน RAM ทำได้ง่ายมาก เพราะฉะนั้นจึงเหมาะกับงานในระยะทดลองเครื่องที่มีการเปลี่ยนแปลงแก้ไขโปรแกรมอยู่บ่อยๆ

ROM ทำหน้าที่เก็บโปรแกรมสำหรับใช้ในการปฏิบัติงานของ พีแอลซี ตามโปรแกรมของผู้ใช้ หน่วยความจำแบบ ROM ยังสามารถแบ่งได้เป็น EPROM ซึ่งจะต้องใช้อุปกรณ์พิเศษในการเขียนและลบ โปรแกรม เหมาะกับงานที่ไม่ต้องการเปลี่ยนแปลง โปรแกรม นอกจากนี้ยังมีแบบ EEPROM หน่วยความจำประเภทนี้ไม่ต้องใช้เครื่องมือพิเศษในการเขียนและลบ โปรแกรม สามารถใช้งานได้เหมือนกับ RAM แต่ไม่ต้องใช้แบตเตอรี่สำรอง แต่ราคาจะแพงกว่าเนื่องจากรวมคุณสมบัติของ ROM และ RAM ไว้ด้วยกัน

3. หน่วยอินพุต (Input Unit) ทำหน้าที่รับข้อมูลเข้ามา จากนั้นจะทำการส่งข้อมูลต่อไปยังตัวประมวลผล(CPU) เพื่อนำไปประมวลผลต่อไป สัญญาณอินพุตจะเป็นสัญญาณแบบรีเลย์, พัลส์, แรงดัน(VDC) หรือกระแส (mA) สัญญาณเหล่านี้ได้จะถูกส่งมาจากอุปกรณ์อินพุต เมื่อพีแอลซี ได้รับสัญญาณอินพุตแล้ว หลังจากนั้นจะนำสัญญาณที่ได้ไปประมวลผลต่อไป อุปกรณ์อินพุตที่ให้สัญญาณดังกล่าวได้แก่ สวิตช์ Encoder, Proximity switch และ Photo Sensor เป็นต้น

4. เอาต์พุต (Output Unit) ทำหน้าที่รับข้อมูลจากตัวประมวลผลแล้วส่งต่อข้อมูลไปควบคุมอุปกรณ์ภายนอกเช่น ควบคุมหลอดไฟ มอเตอร์ และวาล์ว สัญญาณที่ออกมาจากภาคเอาต์พุตของ พีแอลซีไม่ว่าจะเป็นเอาต์พุตแบบรีเลย์ หรือทรานซิสเตอร์

ก่อนที่สัญญาณจะผ่านไปยังอุปกรณ์เอาต์พุตได้ต้องผ่าน Buffer Relay ก่อน จึงจะสามารถต่อเข้าโหลดได้ หรือต้องต่อผ่านวงจรไคร์ฟก่อน เช่นถ้าต้องการสัญญาณเอาต์พุตไปควบคุมให้มอเตอร์ทำงาน ต้องผ่านวงจรไคร์ฟก่อนเนื่องจากกระแสที่จ่ายออกมาจาก พีแอลซี มีค่าน้อยเกินไป เป็นต้น อุปกรณ์อินพุตต่างๆเป็นต้น

5. แหล่งจ่ายไฟ (Power Supply) ทำหน้าที่จ่ายพลังงานและรักษาระดับแรงดันไฟฟ้ากระแสตรงให้กับ CPU Unit หน่วยความจำและหน่วยอินพุต/ เอาต์พุต

6. อุปกรณ์ต่อร่วม (Peripheral Device) เป็นหน่วยที่ทำหน้าที่เกี่ยวกับการเขียนโปรแกรม การพัฒนาโปรแกรม การโหลดโปรแกรม การดูสถานะการทำงาน การพิมพ์คำสั่ง ตลอดจนอุปกรณ์อำนวยความสะดวกอื่น ๆ อุปกรณ์เหล่านี้ได้แก่ ซอฟต์แวร์สำหรับใช้งานร่วมกับคอมพิวเตอร์ เครื่องมือโปรแกรมแบบมือถือ ฯลฯ อุปกรณ์ต่อร่วมบางตัวสามารถทำหน้าที่ได้หลายอย่างเช่น ซอฟต์แวร์สำหรับใช้งานร่วมกับคอมพิวเตอร์สามารถป้อน แก้ไข โหลดใหม่ พิมพ์ ดูสถานะทำงาน รวมถึงการจำลองสถานะการทำงานจากคอมพิวเตอร์ได้

### หลักการการทำงานของ พีแอลซี

การทำงานของ พีแอลซี มีการทำงานตาม โปรแกรมที่ผู้ใช้เป็นผู้เขียนโปรแกรมสั่งให้ทำงาน โดยลำดับขั้นการกวาดการทำงานจะเรียงลำดับการเริ่มต้นกวาดโปรแกรมจนถึงคำสั่ง END ซึ่งเป็นคำสั่งจบโปรแกรม หน่วยอินพุตเป็นตัวรับสัญญาณจากอุปกรณ์อินพุตภายนอก และส่งสัญญาณให้กับ CPU เพื่อประมวลผลตามโปรแกรมและส่งสัญญาณที่ได้จากการประมวลผล ไปสั่งงานให้อุปกรณ์เอาต์พุตภายนอกทำงาน

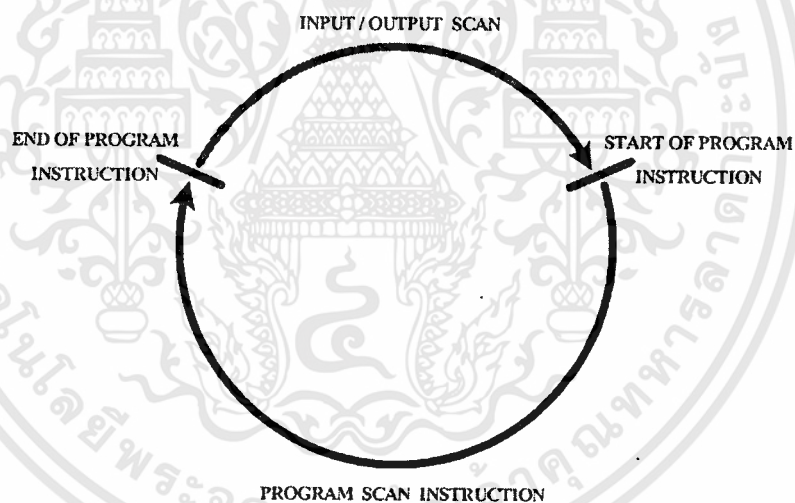
### 1. ตัวแสดงสถานะการทำงาน (Indicators)

ใช้แสดงการทำงานเพื่อบอกว่า พีแอลซี กำลังทำอะไรอยู่ เช่น Run Indicators ทำงานแสดงถึง CPU กำลังทำงานในโหมด RUN Error / Alarm Indicators ทำงานแสดงว่าโปรแกรมมีความผิดพลาดเกิดขึ้น หรือมีความผิดพลาดของส่วนประกอบของระบบขึ้น Input /

Output Indicators เป็นตัวชี้การทำงานของอินพุต / เอาต์พุต ของ พีแอลซี ว่าขณะนี้อินพุตหรือเอาต์พุตตัวใดกำลังทำงานอยู่ โดยการแสดงสถานะจะแสดงด้วยสัญญาณไฟ LED หรือ LCD

## 2. การกวาดการทำงาน (Scanning)

เมื่อเปิดเครื่องเริ่มต้นการทำงานสิ่งแรกที่ CPU จะทำคือการสั่งให้มีการตรวจสอบวิเคราะห์ระบบภายในของตัวเอง หรือเป็นโปรแกรมทดสอบตัวเอง ซึ่งจะช่วยให้แน่ใจว่าทุกอย่างจะทำงานได้อย่างถูกต้อง หากมีส่วนใดทำงานไม่ถูกต้องก็จะมีการแสดงความผิดปกติออกมา เมื่อ CPU มีการตรวจสอบวิเคราะห์ตัวเองผ่านแล้ว ก็พร้อมที่จะเริ่มต้นทำการประมวลผลโปรแกรม หลังจากนั้น CPU จะทำการกวาดการทำงานของอินพุต และเก็บข้อมูลไว้ในหน่วยความจำ และเริ่มต้นการกวาดการทำงานของโปรแกรม โดยเริ่มต้นตั้งแต่ Address เริ่มต้นของโปรแกรมไปจนถึงคำสั่ง END ซึ่งเป็น Address สุดท้ายของโปรแกรม CPU จะประมวลผลตามโปรแกรม และสั่งให้เอาต์พุตทำงานการกวาดการทำงานจะทำซ้ำไปเรื่อย ๆ วนซ้ำที่ พีแอลซี ยังคงทำงานอยู่ เวลาที่ใช้ในการกวาดการทำงาน 1 รอบ เรียกว่า 1 Scan Time ลำดับการกวาดการทำงานของโปรแกรมเมเบิลคอนโทรลเลอร์ แสดงไว้ในภาพที่ 2.2



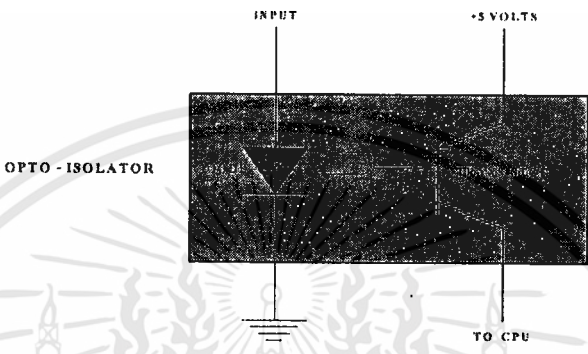
ภาพที่ 2.2 ลำดับขั้นการกวาดการทำงานของพีแอลซี

## 3. หน่วยอินพุต

สัญญาณอินพุตได้รับจากอุปกรณ์อินพุต ที่เป็นแบบดิจิตอลหรืออนาล็อกก็ได้ อุปกรณ์ประเภทดิจิตอลได้แก่สวิทช์ปิดเปิดต่างๆ เช่น สวิทช์ปุ่มกด ลิ้มิตสวิทช์ สวิทช์ความดัน ฯลฯ ส่วนอุปกรณ์อินพุตแบบ อนาล็อกคืออุปกรณ์ที่ให้สัญญาณที่แปรค่าได้ช่วงหนึ่ง ช่วงของสัญญาณที่เข้าไปในอินพุตชุดหนึ่งโดยทั่วไปจะเป็น 4 ถึง 20 มิลลิแอมป์ สำหรับพวกที่เป็น

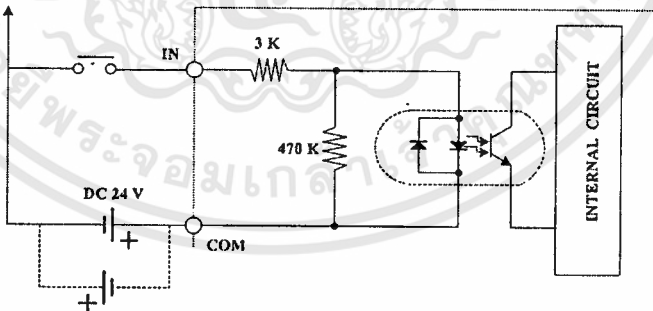
ทรานส์ดิวเซอร์แบบกระแส และระดับแรงดัน 0 ถึง 10 โวลต์ สำหรับพวกที่เป็นทรานส์ดิวเซอร์แบบแรงเคลื่อนไฟฟ้า ฯลฯ

การแยกส่วนทางไฟฟ้า เพื่อเป็นการป้องกัน CPU จึงต้องแยกส่วนไม่ให้ CPU ต่อโดยตรงกับอุปกรณ์ภายนอก การแยกส่วนของอินพุตโดยปกติจะใช้ตัวทำงานคู่ทางแสง Opto Couplers อยู่ภายในชุดอินพุต โดยปกติแล้วอินพุตแต่ละตัวจะมีการแยกส่วนโดย Opto Couplers ของตัวมันเอง



ภาพที่ 2.3 วงจรการเชื่อมต่อกันทางไฟฟ้าของหน่วยอินพุต

จากภาพที่ 2.3 สัญญาณจะส่งผ่านจากอินพุตไปยัง CPU โดยการใช้แสง เมื่อสัญญาณอินพุตมีแรงดันไฟฟ้าถึงระดับที่จะทำงานได้ LED ก็จะทำงาน และจะไปเปิดการทำงานของทรานส์ซิสเตอร์รับแสง (Photo Sensitive Transistor ) ทำให้สัญญาณอินพุตถูกส่งไปยัง CPU ตัวอย่างวงจรภายในของหน่วยอินพุตแสดงไว้ในภาพที่ 2.4

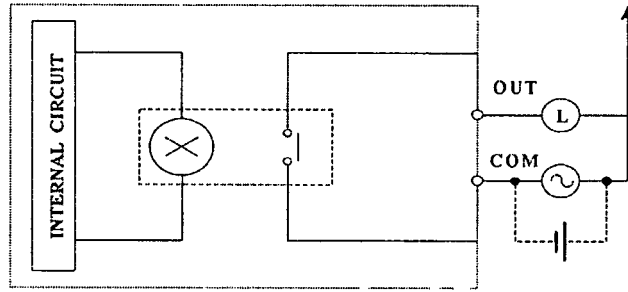


ภาพที่ 2.4 วงจรหน่วยอินพุต

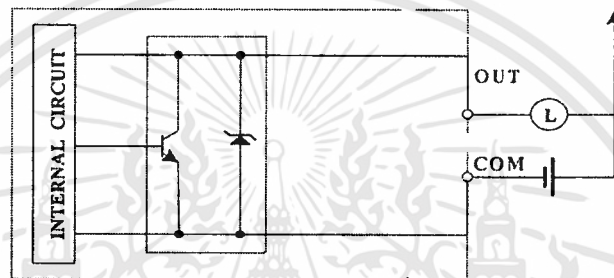
#### 4. หน่วยเอาต์พุต

หน่วยเอาต์พุตจะเป็นชุดโมดูลเอาต์พุตซึ่งเป็นส่วนของ พีแอลซี ที่จะไปทำการควบคุมสั่งให้อุปกรณ์เอาต์พุตภายนอกทำงาน สำหรับโมดูลเอาต์พุตของ พีแอลซี มีหลายแบบตามตัวอย่างที่ได้แสดงไว้ในภาพที่ 2.5 ก. – 2.5 ค.

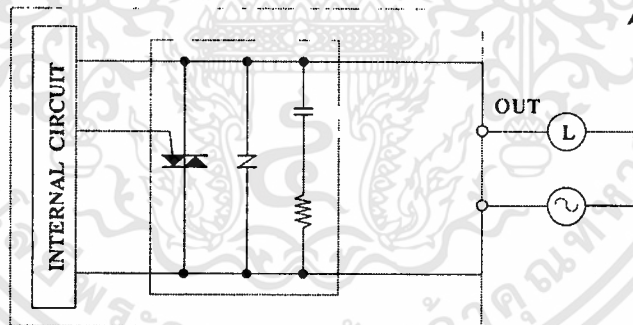
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



ภาพที่ 2.5 ก. โมดูลเอาต์พุตแบบ RELAY



ภาพที่ 2.5 ข. โมดูลเอาต์พุตแบบ TRANSISTOR



ภาพที่ 2.5 ค. โมดูลเอาต์พุตแบบ TRIAC

จากชุดโมดูลเอาต์พุตก็จะถูกต่อเข้ากับเทอร์มินอล เพื่อที่จะต่อสายไฟฟ้าไปควบคุม อุปกรณ์เอาต์พุตภายนอกต่อไป การต่อโหลดไม่สามารถใช้แบบผสมภายในเทอร์มินอลเดียวกันได้ ถ้าเป็นประเภทใดก็ต้องเป็นประเภทเดียวกันทั้งหมด แต่ถ้าเอาต์พุตเป็นแบบต่าง Common กัน ก็จะทำให้ผู้ใช้สามารถใช้กับชนิดของกระแสไฟฟ้า และแรงดันไฟฟ้าได้หลายระดับ

ความสามารถในการจ่ายกระแสไฟฟ้าให้กับโหลด โมดูลเอาต์พุตแต่ละชนิดมีความสามารถในการจ่ายกระแสแตกต่างกัน การใช้งานควรเลือกให้เหมาะสมกับโหลด มาตรฐานของโมดูลเอาต์พุตแบบบริเลย์โดยทั่วไป สามารถทนกระแสได้ประมาณ 2 แอมแปร์ ในกรณีที่

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

โหลดต้องการกระแสมากกว่านี้ จะต้องนำไปต่อเข้ากับอุปกรณ์ขับหรือขยายอีกต่อหนึ่ง เช่น รีเลย์ อุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์กำลัง เป็นต้น


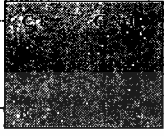
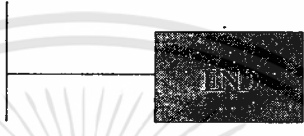
### การใช้คำสั่งเขียนโปรแกรมภาษาแลดเดอร์ไคอะแกรม

พีแอลซี บางยี่ห้อ สามารถเขียนโปรแกรมแบบแลดเดอร์ไคอะแกรมลงในเครื่องมือเขียนโปรแกรมได้โดยตรง โดยไม่ต้องใช้ Mnemonic Code ทำให้ขั้นตอนการเขียนโปรแกรมง่ายขึ้น แต่พีแอลซี โดยทั่วไปไม่สามารถทำแบบนั้นได้ เมื่อเขียนแลดเดอร์ไคอะแกรมแล้ว การเขียนโปรแกรมลงในเครื่องมือเขียนโปรแกรม จะต้องเขียนคำสั่งเป็น Mnemonic Code เครื่อง พีแอลซี จึงจะรับทราบคำสั่ง และทำการประมวลผลได้ตามแลดเดอร์ไคอะแกรม คำสั่งที่เป็นคำสั่งพื้นฐานในการเขียนคำสั่งแบบแลดเดอร์ไคอะแกรม โดยทั่วไป พีแอลซี ทุกยี่ห้อจะมีรูปแบบที่คล้ายกัน ในวิทยานิพนธ์ฉบับนี้ใช้คำสั่งพื้นฐานของ พีแอลซี ยี่ห้อ KOYO

ตารางที่ 2.1 คำสั่งพื้นฐานของ พีแอลซี ยี่ห้อ KOYO

| INSTRUCTION | SYMBOL | MNEMONIC CODE |
|-------------|--------|---------------|
| STORE       |        | STR           |
| STORE NOT   |        | STR NOT       |
| AND         |        | AND           |
| AND NOT     |        | AND NOT       |
| OR          |        | OR            |
| OR NOT      |        | OR NOT        |
| AND STORE   |        | AND STR       |
| OR STORE    |        | OR STR        |
| OUT         |        | OUT           |

ตารางที่ 2.1 คำสั่งพื้นฐานของ พีแอลซี ยี่ห้อ KOYO (ต่อ)

| INSTRUCTION | SYMBOL  | MNEMONIC CODE |
|-------------|---|---------------|
| TIMER       |  | TMR           |
| COUNTER     |  | CNT           |
| END         |  | END           |

ตารางที่ 2.2 ความหมายของคำสั่งพื้นฐาน

| INSTRUCTION | MEANING  |
|-------------|--|
| STR         | เป็นการนำค่าสถานะปัจจุบันของอุปกรณ์ตำแหน่งต่างๆ ที่กำหนดเข้ามา คำสั่งนี้จะใช้ในการเริ่มต้นของ LADDER DIAGRAM หรือ เริ่มต้น BLOCK |
| AND         | เป็นการนำค่าสถานะของอุปกรณ์ต่าง ๆ ที่กำหนดมากระทำลอจิก AND กับค่าสถานะปัจจุบัน   |
| OR          | เป็นการนำค่าสถานะของอุปกรณ์ต่าง ๆ ที่กำหนดมากระทำลอจิก OR กับค่าสถานะปัจจุบัน  |
| OUT         | เป็นการให้ค่าสถานะแก่อุปกรณ์ต่าง ๆ ที่กำหนด  |
| STR NOT     | เช่นเดียวกับคำสั่ง STR แต่เป็นการนำค่าสถานะที่เป็นตรงกันข้ามกับสถานะที่เข้ามา  |
| AND NOT     | เช่นเดียวกับคำสั่ง AND แต่เป็นการนำค่าสถานะที่เป็นตรงกันข้ามกับสถานะที่เข้ามา  |
| OR NOT      | เช่นเดียวกับคำสั่ง OR แต่เป็นการนำค่าสถานะที่เป็นตรงกันข้ามกับปัจจุบัน   |
| AND STR     | เป็นคำสั่งเกี่ยวกับ BLOCK โดยการกระทำลอจิก AND ซึ่งกันและกัน   |
| OR STR      | เป็นคำสั่งเกี่ยวกับ BLOCK โดยการกระทำลอจิก OR ซึ่งกันและกัน  |
| TMR         | เป็นสัญลักษณ์ของตัวตั้งเวลา  |
| CNT         | เป็นสัญลักษณ์ของตัวนับ   |
| END         | เมื่อสิ้นสุดการเขียน โปรแกรม   |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

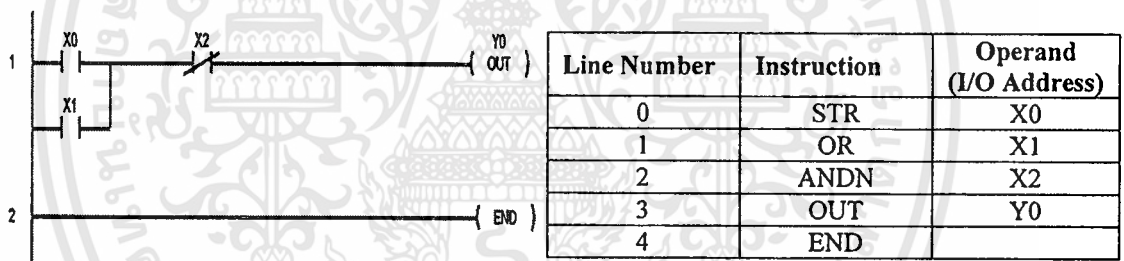
## เทคนิคการเขียนโปรแกรม

การเขียนแลคเคอร์ไคอะแกรมจะเป็นตัวที่กำหนดการใช้คำสั่ง ในการทำงานที่เหมือนกันกับการเขียนโปรแกรมอาจจะไม่เหมือนกันก็ได้ นั่นคือขึ้นอยู่กับวิธีการเขียนแลคเคอร์ไคอะแกรมและการเลือกใช้คำสั่ง การเขียนโปรแกรมสามารถเขียนได้ด้วยคำสั่งพื้นฐาน แต่ในงานที่ยุ่ยากการใช้คำสั่งพิเศษจะทำให้การเขียนโปรแกรมง่ายขึ้น และใช้สแต็ปของคำสั่งน้อยลง การรู้วิธีการเขียนโปรแกรมที่ถูกต้อง สามารถทำให้งานที่ยุ่ยากกลายเป็นงานที่ง่ายขึ้นการเรียนรู้การใช้คำสั่ง พีแอลซี ยี่ห้อใด ๆ ก็ตาม จะเป็นหลักประกันได้ว่าจะเรียนรู้ยี่ห้อนั้น ๆ ได้ เพราะการเขียนแลคเคอร์ไคอะแกรม การใช้คำสั่ง ทุกยี่ห้อจะคล้ายกัน

### การใช้คำสั่งพื้นฐาน พีแอลซี KOYO

วิทยานิพนธ์เล่มนี้ ใช้พีแอลซี ยี่ห้อ KOYO เป็นสื่อการสอนที่ใช้ในรายวิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรม

### การใช้คำสั่ง STR, OR, AND NOT, OUT, END



ภาพที่ 2.6 แลคเคอร์ไคอะแกรมและโปรแกรมการใช้คำสั่ง STR, OR, AND NOT, OUT, END

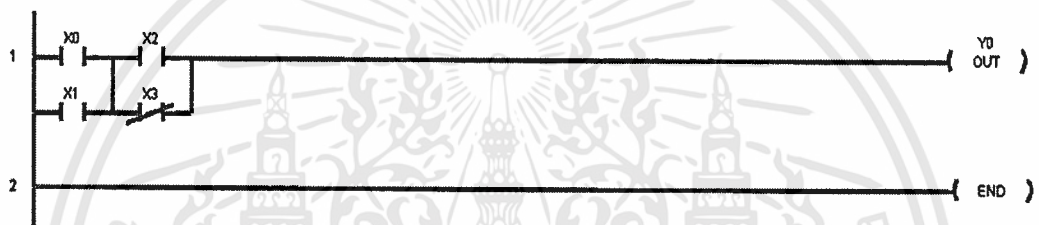
1. STR เป็นคำสั่งเริ่มต้นของการเขียนโปรแกรม จากแลคเคอร์ไคอะแกรม คำสั่ง STR X0 เป็นคำสั่งให้อินพุต X0 ต่อกับบัสบาร์
2. OR เป็นคำสั่งให้ต่อเชื่อมแบบขนาน จากแลคเคอร์ไคอะแกรม คำสั่ง OR X1 เป็นคำสั่งให้คอนแทคของอินพุต X1 แบบปกติเปิด ต่อขนานกับอินพุต X0
3. AND NOT เป็นคำสั่งที่สั่งให้ต่อเชื่อมแบบอนุกรม จากแลคเคอร์ไคอะแกรม คำสั่ง AND NOT X2 เป็นคำสั่งที่สั่งให้อินพุต X2 แบบปกติปิด ต่ออนุกรมหลังจากที่สั่งให้อินพุต X0 ต่อกับบัสบาร์ และคอนแทคของอินพุต X1 แบบปกติเปิด ต่อขนานเสร็จเรียบร้อยแล้ว
4. OUT เป็นคำสั่งที่สั่งให้เอาต์พุตทำงาน ON หรือ OFF ตามการประมวลผลของโปรแกรม คำสั่ง OUT จะเป็นคำสั่งสุดท้ายในแต่ละแถวของแลคเคอร์ไคอะแกรม ในโปรแกรมนี้ใช้ Y0

5. END เป็นคำสั่งจบการทำงานของโปรแกรม โดยการกวาดการทำงานจะสิ้นสุดที่คำสั่ง END ถึงแม้ว่าจะมีคำสั่งต่อท้ายคำสั่ง END เหลืออยู่ก็ตาม

การทำงาน จากแลคเตอร์ไคอะแกรมให้เปรียบเทียบการทำงานกับวงจรควบคุมด้วยเมคเนติกคอนแทคเตอร์ ได้ดังนี้

1. ON อินพุต X0 ทำให้เอาต์พุต Y0 อยู่ในสภาวะ ON
2. OFF อินพุต X0 และ ON อินพุต X1 ทำให้เอาต์พุต Y0 อยู่ในสภาวะ ON
3. ถ้า ON อินพุต X2 เมื่อใดทำให้เอาต์พุต Y0 อยู่ในสภาวะ OFF ทั้งนี้ ไม่ว่าอินพุต X0 และ อินพุต X1 จะอยู่ในสภาวะใดก็ตาม

การใช้คำสั่ง AND STR



| Line Number | Instruction | Operand (I/O Address) |
|-------------|-------------|-----------------------|
| 0           | STR         | X0                    |
| 1           | OR          | X1                    |
| 2           | SRT         | X2                    |
| 3           | ORN         | X3                    |
| 4           | ANDSTR      |                       |
| 5           | OUT         | Y0                    |
| 6           | END         |                       |

ภาพที่ 2.7 แลคเตอร์ไคอะแกรมและโปรแกรมการใช้คำสั่ง AND STR (1)

คำสั่ง AND STR เป็นคำสั่งที่สั่งให้กลุ่มแต่ละบล็อกร่วมกันแบบอนุกรมจากแลคเตอร์ไคอะแกรม

1. ให้แบ่งการใช้คำสั่งเป็น 2 บล็อก

บล็อกที่ 1 คือคำสั่งเริ่มต้น

| Line Number | INSTRUCTION | Operand |
|-------------|-------------|---------|
| 0           | STR         | X0      |
| 1           | OR          | X1      |

บล็อกที่ 2 คือคำสั่งถัดมา

| Line Number | INSTRUCTION | Operand |
|-------------|-------------|---------|
| 0           | STR         | X2      |
| 1           | ORN         | X3      |

หลังจากเขียนคำสั่งในบล็อกที่ 1 และบล็อกที่ 2 เสร็จแล้ว ให้ใช้คำสั่ง AND STR เพื่อให้คำสั่งในบล็อกที่ 1 ต่ออนุกรมกับบล็อกที่ 2

การทำงาน จากแลคเตอรีไดอะแกรม

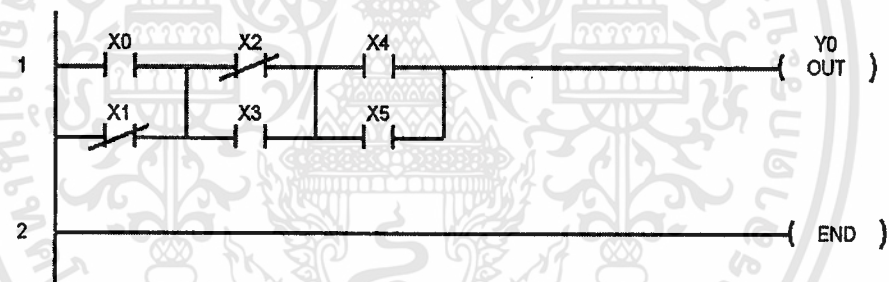
1. ON อินพุต X0 หรือ อินพุต X1 ทำให้เอาต์พุต Y0 อยู่ในสภาวะ ON ถึงแม้จะไม่ ON อินพุต X2 ก็ตาม เพราะอินพุต X3 เป็นคอนแทกแบบปกติเปิด ถ้าเปรียบเทียบกับ การควบคุมด้วยเมกเนติกคอนแทกเคอร์กระแสไฟฟ้าจะผ่านได้

2. อินพุต X0 และ อินพุต X1 อยู่ในสภาวะ OFF ทำให้เอาต์พุต Y0 อยู่ในสภาวะ OFF

3. ON อินพุต X0 หรือ อินพุต X1 และ ON อินพุต X3 ทำให้เอาต์พุต Y0 อยู่ในสภาวะ OFF เพราะคอนแทกของอินพุต X3 จะเปิด

4. ON อินพุต X0 ON หรือ อินพุต X1 และ ON อินพุต X3 และ ON อินพุต X2 ทำให้เอาต์พุต Y0 อยู่ในสภาวะ ON ถึงแม้ว่าคอนแทกของอินพุต X3 จะเปิดก็ตามแต่อินพุต X2 จะปิด

สรุป เอาต์พุต Y0 อยู่ในสภาวะ ON ได้ 5 กรณีคือ X0 หรือ X1 ON กรณีต่อไป X0 และ X2 ON กรณีที่ X1 และ X2 ON และกรณีสุดท้าย X0,X1,X2 ON



| Line Number | Instruction | Operand (I/O Address) |
|-------------|-------------|-----------------------|
| 0           | STR         | X0                    |
| 1           | ORN         | X1                    |
| 2           | STRN        | X2                    |
| 3           | OR          | X3                    |
| 4           | ANDSTR      |                       |
| 5           | STR         | X4                    |
| 6           | OR          | X5                    |
| 7           | ANDSTR      |                       |
| 8           | OUT         | Y0                    |
| 9           | END         |                       |

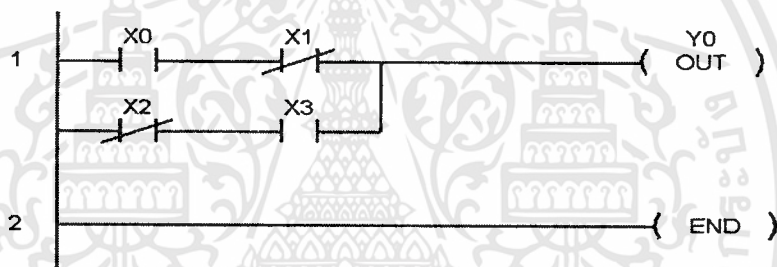
| Line Number | Instruction | Operand (I/O Address) |
|-------------|-------------|-----------------------|
| 0           | STR         | X0                    |
| 1           | ORN         | X1                    |
| 2           | STRN        | X2                    |
| 3           | OR          | X3                    |
| 4           | STR         | X4                    |
| 5           | OR          | X5                    |
| 6           | ANDSTR      |                       |
| 7           | ANDSTR      |                       |
| 8           | OUT         | Y0                    |
| 9           | END         |                       |

ภาพที่ 2.8 แลคเตอรีไดอะแกรมและ โปรแกรมการใช้คำสั่ง AND STR (2)

การใช้คำสั่งเดียวกับข้อแรก เพียงแต่จำนวนบิตออกจะมี 3 บิตออก เพราะฉะนั้นการใช้คำสั่ง AND STR ต้องใช้ 2 ครั้ง คือครั้งที่ 1 เป็นสั่งให้บิตออกที่ 1 และบิตออกที่ 2 ต่อกันแบบอนุกรมครั้งที่ 2 เป็นคำสั่งให้บิตออกที่ 3 ต่อกันอนุกรมกับทั้งหมด

วิธีเขียนคำสั่งเลือกได้ 2 แบบ แบบที่ 1 เขียนคำสั่ง AND STR เมื่อเขียนคำสั่งบิตออกที่ 1 และบิตออกที่ 2 เสร็จแล้ว และหลังจากเขียนคำสั่งในบิตออกที่ 3 เสร็จแล้วตามโปรแกรมหรือจะเลือกเขียนคำสั่งในแต่ละบิตออกให้เสร็จเรียบร้อยก่อนแล้วเขียนคำสั่ง AND STR ให้ครบ ตามโปรแกรมในการเขียนโปรแกรมจะต้องทำให้ครบ คือ คำสั่ง AND STR ครั้งที่ 1 จะเป็นการสั่งให้คำสั่งในบิตออกที่ 1 ต่อกันกับคำสั่งในบิตออกที่ 2 และคำสั่ง AND STR ครั้งที่ 2 จะเป็นการสั่งให้คำสั่งบิตออกที่ 3 ต่อกันกับทั้งหมด ถ้าใช้คำสั่ง AND STR ไม่ครบ การทำงานของโปรแกรมจะไม่ทำงานตามแลคเตอร์ไดอะแกรม

### การใช้คำสั่ง OR STR



| Line Number | Instruction | Operand (I/O Address) |
|-------------|-------------|-----------------------|
| 0           | STR         | X0                    |
| 1           | ANDN        | X1                    |
| 2           | STRN        | X2                    |
| 3           | AND         | X3                    |
| 4           | ORSTR       |                       |
| 5           | OUT         | Y0                    |
| 6           | END         |                       |

ภาพที่ 2.9 แลคเตอร์ไดอะแกรมและโปรแกรมการใช้คำสั่ง OR STR (1)

การใช้คำสั่ง OR STR เป็นคำสั่งให้กลุ่มคำสั่งแต่ละบล็อกต่อกันแบบขนานจากแลคเคอร์ไคอะแกรม

1. ให้แบ่งการใช้คำสั่งเป็น 2 บล็อก

บล็อกที่ 1 คือคำสั่งเริ่มต้น

บล็อกที่ 2 คือคำสั่งถัดมา

| Line Number | INSTRUCTION | Operand |
|-------------|-------------|---------|
| 0           | STR         | X0      |
| 1           | ANDN        | X1      |

| Line Number | INSTRUCTIO | Operand |
|-------------|------------|---------|
| 0           | STRN       | X2      |
| 1           | AND        | X3      |

หลังจากเขียนคำสั่งในบล็อกที่ 1 และบล็อกที่ 2 เสร็จแล้ว ให้ใช้คำสั่ง OR STR เพื่อให้คำสั่งในบล็อกที่ 1 ต่อขนานกับบล็อกที่ 2

การทำงาน จากแลคเคอร์ไคอะแกรม

- ON อินพุต X0 ทำให้เอาต์พุต Y0 อยู่ในสภาวะ ON
- ON อินพุต X0 และ ON อินพุต X1 ทำให้เอาต์พุต Y0 อยู่ในสภาวะ OFF เพราะคอนแทคของอินพุต X1 จะเปิด
- ON อินพุต X2 และ ON อินพุต X3 ทำให้เอาต์พุต Y0 อยู่ในสภาวะ ON



| Line Number | Instruction | Operand (I/O Address) |
|-------------|-------------|-----------------------|
| 0           | STR         | X0                    |
| 1           | ANDN        | X1                    |
| 2           | STRN        | X2                    |
| 3           | AND         | X3                    |
| 4           | ORSTR       |                       |
| 5           | STR         | X4                    |
| 6           | AND         | X5                    |
| 7           | ORSTR       |                       |
| 8           | OUT         | Y0                    |
| 9           | END         |                       |

| Line Number | Instruction | Operand (I/O Address) |
|-------------|-------------|-----------------------|
| 0           | STR         | X0                    |
| 1           | ANDN        | X1                    |
| 2           | STRN        | X2                    |
| 3           | AND         | X3                    |
| 4           | STR         | X4                    |
| 5           | AND         | X5                    |
| 6           | ORSTR       |                       |
| 7           | ORSTR       |                       |
| 8           | OUT         | Y0                    |
| 9           | END         |                       |

ภาพที่ 2.10 แลคเคอร์ไคอะแกรมและโปรแกรมการใช้คำสั่ง OR STR (2)

การใช้คำสั่งวิธีเดียวกับข้อแรก เพียงแต่จำนวนบล็อกจะมี 3 บล็อก เพราะฉะนั้นการใช้คำสั่ง OR STR ต้องใช้ 2 ครั้ง คือครั้งที่ 1 เป็นสั่งให้บล็อกที่ 1 และบล็อกที่ 2 ต่อกันแบบขนาน ครั้งที่ 2 เป็นสั่งให้บล็อกที่ 3 ต่อขนานกับทั้งหมด

วิธีเขียนคำสั่งบล็อกได้ 2 แบบ แบบที่ 1 เขียนคำสั่ง OR STR เมื่อเขียนคำสั่งบล็อกที่ 1 และบล็อกที่ 2 เสร็จแล้ว และหลังจากเขียนคำสั่งในบล็อกที่ 3 เสร็จแล้ว ตามโปรแกรมหรือจะเลือกเขียนคำสั่งในแต่ละบล็อกให้เสร็จเรียบร้อยก่อนแล้วเขียนคำสั่ง OR STR ให้ครบตามโปรแกรม ในการเขียนโปรแกรมตามภาพจะต้องทำให้ครบ คือคำสั่ง OR STR ครั้งที่ 1 จะเป็นการสั่งให้คำสั่งในบล็อกที่ 1 ต่อขนานกับคำสั่งในบล็อกที่ 2 และคำสั่ง OR STR ครั้งที่ 2 จะเป็นการสั่งให้คำสั่งบล็อกที่ 3 ต่อขนานกับทั้งหมด ถ้าใช้คำสั่ง OR STR ไม่ครบ การทำงานของโปรแกรมจะไม่ทำงานตามแลคเตอร์ไคอะแกรม

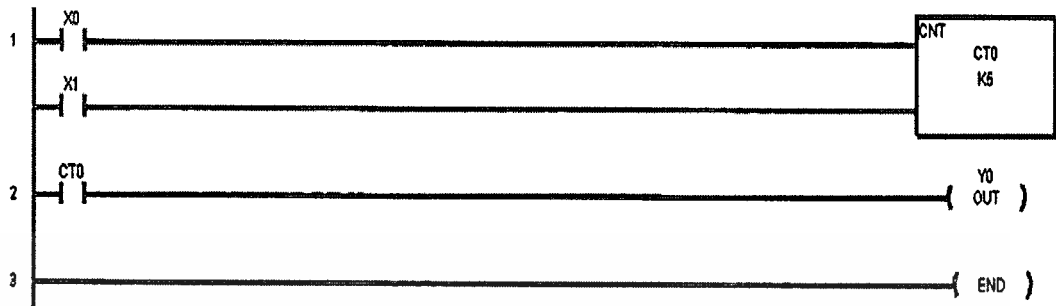
### การใช้คำสั่ง TIMER



| Line Number | Instruction | Operand (I/O Address) |
|-------------|-------------|-----------------------|
| 0           | STR         | X0                    |
| 1           | TMR         | T0 K100               |
| 4           | STR         | T0                    |
| 5           | OUT         | Y0                    |
| 6           | END         |                       |

ภาพที่ 2.11 แลคเตอร์ไคอะแกรมและโปรแกรมการใช้คำสั่ง TMR

## การใช้คำสั่ง COUNTER



| Line Number | Instruction | Operand (I/O Address) |
|-------------|-------------|-----------------------|
| 0           | STR         | X0                    |
| 1           | STR         | X1                    |
| 2           | CNT         | CT0 K10               |
| 5           | STR         | CT0                   |
| 6           | OUT         | Y0                    |
| 7           | END         |                       |

ภาพที่ 2.12 แลคเคอร์โคอะแกรมและโปรแกรมการใช้คำสั่ง CNT

### 2.3 การสร้างและหาประสิทธิภาพชุดทดลอง

#### 2.3.1 การออกแบบและสร้างชุดทดลอง

วัลลภ จันทร์ตระกูล (2543 : 110-114) ได้อธิบายถึงแนวทาง และขั้นตอนในการออกแบบการสร้างชุดทดลองว่า โดยทั่วไปแนวทางในการออกแบบสร้างจะมี 2 แบบ คือ การออกแบบสร้างตามแบบนิยม (Conventional Design) และแบบระเบียบวิธี (Methodical Design) ความแตกต่างของสองแนวทางนี้ คือ แนวทางแรกเป็นการออกแบบในลักษณะที่ปฏิบัติต่อๆ กันมาไม่มีรูปแบบหรือขั้นตอนการดำเนินงานที่เป็นแบบแผนแน่นอน แต่จะออกแบบกันตามความรู้ความเชี่ยวชาญแห่งตนจึงต่างจากแนวทางแบบที่สอง ซึ่งใช้วิชาการทางด้านวิทยาศาสตร์มาประยุกต์ คือ มีขั้นตอนงานที่เด่นชัดแน่นอน เป็นตรรกและสามารถประยุกต์ให้เหมาะสมกับงานออกแบบสร้างในสาขาต่างๆ ได้

ดังนั้น การออกแบบสร้างคือการเรียนการสอนประเภทอุปกรณ์ทดลองหรือสาธิตก็ได้ นำหลักวิชาการทางการออกแบบสร้าง มาประยุกต์เป็นหลักการที่มีขั้นตอนในการออกแบบสร้างเป็นขั้นตอนดังนี้

### 1. ขั้นตอนที่ 1 กำหนดจุดประสงค์ในการนำอุปกรณ์ทดลองหรือสาธิตไปใช้ในการสอน

เป็นขั้นตอนที่ต้องศึกษาข้อมูลต่างๆ เพื่อให้การออกแบบสร้างอุปกรณ์ทดลอง หรือสาธิตนั้นเกิดความเป็นจริง สำเร็จผลตามเป้าหมาย ควรจะต้องศึกษาถึงสภาพการณ์ ในการเรียนการสอนศึกษาข้อมูลทางด้านวิชาการในเรื่องนั้น ในบางครั้ง ถ้าหากเรื่องนั้นได้มีการพัฒนาอุปกรณ์มาแล้วโดยผู้อื่น เช่น บริษัทในต่างประเทศก็ควรจะต้องศึกษารายละเอียดต่างๆ ด้วย เป็นต้น

เมื่อศึกษาข้อมูลต่างๆ แล้ว จึงนำมาใช้เขียนจุดประสงค์ของอุปกรณ์ในลักษณะคำบรรยาย แต่จะไม่ระบุรูปร่างลักษณะทางด้านเทคนิคอย่างเฉพาะเจาะจง ข้อมูลต่างๆ อาจกล่าวได้ว่าเป็นขอบเขตคุณลักษณะของอุปกรณ์ที่จะออกแบบสร้างก็ได้ บางครั้งอาจจะกำหนดเป็นข้อๆ ก็ได้และสุดท้ายจะต้องตรวจสอบความสอดคล้องกับวัตถุประสงค์ของบทเรียนอีกครั้ง จนกระทั่งได้ผลว่าเกิดความสอดคล้องครอบคลุมตามเป้าหมาย

### 2. ขั้นตอนที่ 2 กำหนดหน้าที่ (Function) ของอุปกรณ์

จากคำบรรยายคุณลักษณะของอุปกรณ์ที่กำหนดขึ้นในข้อ 1 จะนำมาดำเนินการวิเคราะห์คำบรรยายดังกล่าว เพื่อค้นหาคำพื้นฐาน (Basic Term) ซึ่งทำให้ทราบรายการหน้าที่ (Function Element) ของอุปกรณ์และได้กำหนดตัวรายการหน้าที่เป็นกลางทั่วไป ไม่ระบุเฉพาะเจาะจงว่าต้องใช้ชิ้นส่วนประกอบของอุปกรณ์แบบใด รูปร่างอย่างไร อย่างไรก็ตาม เฉพาะคำพื้นฐานก็อาจจะไม่ได้รายการหน้าที่ครอบคลุมลักษณะของอุปกรณ์ ดังนั้น จึงต้องวิเคราะห์คำประกอบสัมพันธ์ (Relation Term) ด้วย

### 3. ขั้นตอนที่ 3 การศึกษาพิจารณาปัจจัยที่จะทำให้อุปกรณ์สามารถทำงานได้ตามรายการหน้าที่ (Function Element)

เป็นการคิดค้นสิ่งที่จะทำให้อุปกรณ์สามารถทำงานได้ตามรายการหน้าที่ที่กำหนด (Function Carrier) ซึ่งโดยทั่วไปจะอยู่ในรูปของ วัสดุ (Materials) พลังงาน (Energy) และสัญญาณ (Signal) วิทยาการที่สำคัญซึ่งเกี่ยวข้องกับขั้นตอนนี้ คือ วิชาฟิสิกส์ ได้แก่ ทางด้านกลไก (Mechanic) เคมี ไฟฟ้า แสง เสียง ความร้อน เป็นต้น

สิ่งที่จะต้องกำหนดอาจเป็นคำเขียนสั้นๆ หรือภาพสเก็ตช์ง่ายๆ เพื่อจะใช้เป็นชิ้นส่วนประกอบของอุปกรณ์ (Construction Element) จะต้องพยายามเขียนกำหนดให้มากที่สุดเท่าที่จะมากได้สำหรับเป็นทางเลือกต่างๆ ที่จะทำการตัดสินใจเลือกในลำดับต่อไป แนวทางที่จะได้ทางเลือกต่างๆ คือ การศึกษาพิจารณาในเรื่องลักษณะรูปร่างแบบต่างๆ และลักษณะของการเคลื่อนไหวของส่วนประกอบนั้นๆ อาจจะต้องมีการระดมสมอง (Brain Storming) ร่วมกัน ต้องศึกษาค้นคว้าข้อมูลต่างๆ ที่มีอยู่ แม้กระทั่งผลงานของผู้อื่น (บริษัทคู่แข่ง)

ชิ้นส่วนอุปกรณ์ที่คิดค้นขึ้นควรจะต้องพิจารณาเงื่อนไขบางประการ เช่น การใช้ชิ้นส่วนสำเร็จ ความยากง่ายในการผลิตและค่าใช้จ่าย เป็นต้น นอกจากนี้ ควรจะให้ชิ้นส่วนประกอบบางชิ้น ทำหน้าที่ได้หลายๆ หน้าที่ด้วย สิ่งสำคัญยิ่งในจุดนี้ คือ การพยายามใช้ชิ้นส่วน หรือ อุปกรณ์บางอย่าง ซึ่งมีอยู่หรือได้พัฒนามาแล้ว

#### 4. ขั้นตอนที่ 4 วิเคราะห์และตัดสินใจเลือกชิ้นส่วนประกอบของอุปกรณ์

เป็นขั้นตอนที่ต้องการหาผลลัพธ์ที่ดีที่สุดจากทางเลือกต่างๆ โดยการวิเคราะห์และตัดสินใจเลือก ซึ่งมีวิธีการที่แตกต่างออกไป การตัดสินใจเลือกมีสิ่งสำคัญ คือ แนวทางหรือมาตรการในการตัดสินใจเลือกเกณฑ์ โดยทั่วไปเกณฑ์ที่กำหนด ได้แก่ เรื่องประสิทธิภาพในการทำงาน ขนาดรูปร่าง การบำรุงรักษา ความคงทน ราคา เป็นต้น ส่วนน้ำหนักของเกณฑ์แต่ละเกณฑ์ ก็แตกต่างกันไปตามแต่ความสำคัญ หรือจะเน้นหนักในเรื่องใด เช่น จะเน้นทางด้านเทคนิคหรือด้านเศรษฐศาสตร์ การตัดสินใจเลือกจะต้องมีความเที่ยงตรงและน่าเชื่อถือในการตัดสินใจเลือก จึงควรประกอบด้วยบุคคลต่างๆ ที่เกี่ยวข้อง เช่น ฝ่ายออกแบบ ฝ่ายผลิต ฝ่ายจัดการ เป็นต้น

การพัฒนาอุปกรณ์ซึ่งมีลักษณะประกอบต่างๆ จำนวนมาก อาจต้องทำการตัดสินใจเลือกถึงสองขั้นตอน กล่าวคือ ขั้นแรก ตัดสินใจเลือกชิ้นส่วนประกอบแต่ละชิ้น ขั้นที่สอง จะต้องวิเคราะห์ความเข้ากันได้ หรือประกอบกันได้ของชิ้นส่วนประกอบต่างๆ ที่ได้เลือกมา แล้วจึงทำการตัดสินใจเลือกชุดประกอบย่อยๆ แต่ละชุด

#### 5. ขั้นตอนที่ 5 สร้างต้นแบบและตรวจสอบ

จากผลลัพธ์การตัดสินใจเลือกชิ้นส่วนประกอบในข้อ 4 จะต้องนำมาร่างเป็นภาพประกอบต้นแบบโดยคร่าวๆ หรือเป็นแบบงานง่ายๆ ก่อน จากนั้นจึงทำการสร้างเป็นต้นแบบ ในบางครั้งขั้นตอนนี้อาจจะต้องมีการทดลองหรือทดลองกลไกหน้าที่ของอุปกรณ์บางอย่าง เพื่อให้การสร้างต้นแบบประสบความสำเร็จ อุปกรณ์สามารถทำงานได้ตามต้องการและจะทำให้ได้ข้อมูลด้านขนาดระยะ รูปร่างของอุปกรณ์นี้ด้วย

อุปกรณ์ต้นแบบจะต้องทำการตรวจสอบทางด้านเทคนิคค้นหาข้อมูล (Data) บางอย่าง เพื่อให้แน่ใจว่าอุปกรณ์นั้นมีคุณลักษณะตรงตามต้องการ นอกจากนี้ก็จะศึกษาพิจารณาเรื่องแนวทางการผลิตต่อไป รวมทั้งกฎความปลอดภัยต่างๆ ด้วย ข้อมูลต่างๆ ที่ได้จากการตรวจสอบจะนำไปใช้ประกอบในการเขียนเอกสารประกอบของอุปกรณ์นั้น

## 6. ขั้นตอนที่ 6 เขียนแบบงาน

ในกรณีที่พัฒนาออกแบบสร้างอุปกรณ์เพียงชิ้นเดียวงานเขียนแบบอาจไม่จำเป็นแต่ถ้าหากจะทำการผลิต หรือต้องการเก็บข้อมูลต่างๆ เพื่อประโยชน์ในการดำเนินงานต่อไปงานเขียนแบบนี้ถือว่ามีความสำคัญเป็นอย่างมาก

แบบงานจะเป็นข้อมูลสำหรับการดำเนินการผลิต ดังนั้น แบบงานอุปกรณ์จะต้องมีแบบแยกชิ้นจนเป็นชิ้นเดียวที่มีข้อมูลอย่างครบถ้วน สำหรับช่างที่จะทำการผลิตได้ เช่น ขนาด พิกัด ความเผื่อ วัสดุ เป็นต้น นอกจากนั้นก็ต้องมีข้อมูล หมายเลขชิ้นส่วนทั้งที่จะต้องสร้างขึ้นใหม่และชิ้นส่วนมาตรฐาน ดังนั้น งานเขียนแบบจึงต้องมีการกำหนดระบบ เลขหมายแบบ ซึ่งอาจจะแบ่งออกเป็น 4 กลุ่ม คือ แบบรวม แบบประกอบกลุ่มหลัก แบบประกอบกลุ่มย่อยและแบบชิ้นเดียว ระบบในงานเขียนแบบมีความสำคัญต่อการคำนวณราคา การวางแผนการผลิตและการเก็บข้อมูลทางด้านชิ้นส่วนและวัสดุของหน่วยงาน

## 7. ขั้นตอนที่ 7 การเตรียมเอกสารประกอบ

อุปกรณ์ที่ออกแบบสร้างโดยทั่วไป ควรจะต้องจัดเตรียมเอกสารประกอบและคู่มือการใช้งาน เพื่อให้ผู้ใช้จะได้ใช้อุปกรณ์ได้อย่างถูกต้อง ปลอดภัยและสอดคล้องตามจุดประสงค์ในการออกแบบสร้างอุปกรณ์นั้น โดยเฉพาะอย่างยิ่งอุปกรณ์ที่ออกแบบ เพื่อใช้ในการเรียนการสอนก็จะต้องเตรียมเอกสารประกอบสำหรับใช้ในงานสอนด้วย

ในขั้นตอนงานที่ 5 คือ การสร้างต้นแบบและตรวจสอบจะได้รับข้อมูลส่วนหนึ่งที่จะนำมาใช้ในการจัดเตรียมเอกสารประกอบและในภายหลังเมื่อได้ผลิตออกมาเป็นอุปกรณ์จริงๆ แล้ว ก็จะต้องนำมาหาข้อมูลต่างๆ ต่อไปอีก

เอกสารประกอบที่จะต้องจัดเตรียม อาจจะกำหนดให้มีในลักษณะต่างๆ กัน ตามแต่ความมุ่งหมายของงาน โดยอาจจำแนกออกเป็น 4 ประเภท คือ คู่มือแนะนำการใช้งาน (Instruction Sheet) เอกสารประกอบในการศึกษาทดลอง (ตำรา ใบงาน แบบฝึกหัด แบบทดสอบ ใบเฉลยของผู้สอนและผู้เรียน เป็นต้น) เอกสารรายการสินค้า (Catalog) และใบเอกสารเสนอลูกค้า (Prospect)

ผู้ออกแบบสร้างอาจจะต้องทำหน้าที่เป็นผู้จัดเตรียมเอกสาร แต่ในบางกรณีก็อาจจะต้องตั้งเป็นทีมงาน หรือให้ผู้เชี่ยวชาญภายนอกเป็นฝ่ายพัฒนาขึ้นมา

ผลงานที่ได้ดำเนินงานในขั้นตอนงานที่ 7 สามารถจะดำเนินการผลิตอุปกรณ์ในลักษณะการผลิตจำนวนมาก (Mass Production) ได้เลย โดยที่การเตรียมเอกสารประกอบก็ดำเนินการควบคู่กันไป

## 2.3.2 การหาประสิทธิภาพชุดทดลอง

### 2.3.2.1 การประเมินคุณภาพชุดทดลอง

คุณภาพของชุดทดลองที่สร้างขึ้นมานั้น ใช้สอนได้ตามที่ต้องการหรือไม่นั้น จะต้องมีการประเมินคุณภาพสื่อ (พิสิฐ เมธาภัทร และธีระพล เมธิกุล. 2539)

#### 1. องค์ประกอบในด้านการสื่อความหมาย (ด้านวิชาการ)

##### 1) ด้านวัตถุประสงค์

1. สื่อครอบคลุมวัตถุประสงค์
2. สื่อเหมาะสมกับระดับความยากง่ายของวัตถุประสงค์

##### 2) ด้านเนื้อหา

1. เนื้อหาถูกต้อง ไม่มีจุดผิด
2. เนื้อหาวิชาแยกย่อยได้
3. เนื้อหาวิชาเรียงลำดับเป็นตรรก

##### 3) ประสิทธิภาพและประสิทธิผลในด้านการสื่อความหมาย

1. บรรลุเป้าหมายตามวัตถุประสงค์
2. สามารถลดปริมาณการให้เนื้อหาแบบเลื่อนลอย (Abstract) ให้มีความหมายและเป้าหมาย (Concrete) มากขึ้น
3. สามารถลดเวลาในการสื่อความหมายให้เข้าใจได้ดี และสั้นลง
4. ช่วยเพิ่มกิจกรรมในการเรียนการสอนให้ผู้เรียน กระตือรือร้นมาก
5. ดึงดูดความสนใจของผู้เรียนได้ดีขึ้น

#### 2. องค์ประกอบที่เกี่ยวกับคน

##### 1) ด้านผู้เรียน

1. สื่อที่ใช้เหมาะสมกับจำนวนผู้เรียน
2. สื่อที่ใช้เหมาะสมกับการรับรู้ของผู้เรียน

##### 2) ด้านผู้สอน

1. สื่อไม่จำเป็นต้องอาศัยความสามารถพิเศษในการสอน
2. สื่อที่ใช้เหมาะสมกับประสบการณ์ของผู้สอน
3. องค์ประกอบที่เกี่ยวกับความพร้อมและการนำไปใช้

งาน

### 3. องค์ประกอบที่เกี่ยวกับความพร้อมและการนำไปใช้งาน

#### 1) ด้านวัสดุอุปกรณ์

1. ใช้วัสดุราคาพอสมควรกับความจำเป็น
2. ใช้วัสดุที่หาได้ในท้องถิ่น
3. อุปกรณ์ที่ใช้ประกอบส่วนใหญ่หาได้ตาม

สถานศึกษาทั่วไป

#### 2) ด้านเวลา

1. เวลาที่ใช้ในการผลิตไม่มากนัก
2. เวลาที่ใช้ในการแสดงสื่อชิ้นนั้นไม่มากเกินไป

#### 3) ด้านการใช้งาน

1. สามารถนำไปใช้ได้ง่าย และสะดวก
2. ไม่ยุ่งยากในการเตรียมงาน
3. ไม่ต้องการอุปกรณ์ช่วยพิเศษอื่นๆขณะใช้งาน

#### 2.3.2.2 การหาประสิทธิภาพชุดทดลอง

ประสิทธิภาพของชุดทดลอง หมายถึง คุณภาพของชุดทดลองที่สร้างขึ้น โดยวัดจากผลการปฏิบัติงานของนักศึกษาที่เรียนด้วยชุดทดลอง และประสิทธิภาพเป็นเครื่องมือที่สามารถทำให้ได้ข้อมูลที่ดีที่สุด เชื่อถือได้มากโดยใช้วิธีการที่สะดวก รวดเร็ว คล่องตัว แต่เสียเวลาน้อย และลงทุนน้อย และใช้แรงงานน้อย (ภัทรา นิคมานนท์. 2539)

เพื่อเป็นการรับรองว่าชุดทดลองที่สร้างขึ้นมีประสิทธิภาพในการสอน ผู้วิจัยจึงต้องกำหนดเกณฑ์ขึ้น โดยคำนึงถึงหลักการที่ว่า การเรียนรู้เป็นกระบวนการที่ช่วยให้การเปลี่ยนแปลงพฤติกรรม บรรลุผลคำนึงถึงกระบวนการและผลสัมฤทธิ์ โดยกำหนดตัวเลขเป็นร้อยละของคะแนนเฉลี่ยมีค่าเป็น  $E_1/E_2$  ดังนี้

การคิดค่าประสิทธิภาพของชุดทดลองที่สร้างขึ้น คำนวณได้จากสูตร ต่อไปนี้

$$E_1 = \frac{\sum X/N}{A} \times 100$$

$$E_2 = \frac{\sum Y/N}{B} \times 100$$

เมื่อ

- $E_1$  คือ ผลสัมฤทธิ์ทางการเรียนในการปฏิบัติใบงานระหว่างเรียน
- $E_2$  คือ ผลสัมฤทธิ์ทางการเรียนในการปฏิบัติใบงานรวม

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

|          |   |
|----------|---|
| $\sum X$ | คือ คะแนนรวมของการปฏิบัติในงานระหว่างเรียนของนักศึกษา |
| $\sum Y$ | คือ คะแนนรวมของการปฏิบัติในงานรวมของนักศึกษา          |
| A        | คือ คะแนนเต็มของการปฏิบัติในงานระหว่างเรียน           |
| B        | คือ คะแนนเต็มของการปฏิบัติในงานรวม                    |
| N        | คือ จำนวนผู้เรียนทั้งหมด                              |

### 2.3.3 การวิจัยเชิงทดลอง

การวิจัยเชิงทดลอง เป็นวิธีการแสวงหาความรู้ที่มีระบบ และมีเหตุผล การทดลองเป็นวิธีการทดลองสมมติฐานอย่างหนึ่ง คือเมื่อผู้วิจัยมีปัญหา ที่จะวิจัยแล้ว ก็ตั้งสมมติฐาน ซึ่งสมมติฐานนี้อาจจะถูกหรือผิดก็ได้ การที่สมมติจะได้รับการยืนยัน หรือไม่ได้รับการยืนยันจากข้อมูล ขึ้นอยู่กับ การควบคุมความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปร ว่ามีความถูกต้องเพียงใด จุดมุ่งหมายของการวิจัยเชิงทดลอง ก็เพื่อพยากรณ์เหตุการณ์ที่ได้ผลจากการทดลอง และหาผลสรุปที่เกี่ยวกับความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปรต่างๆ (พุทธทอง โปธิปัญญา. 2540: 6)

วิธีดำเนินการวิจัยเชิงทดลอง ประกอบด้วยขั้นตอนต่างๆ ดังนี้

1. การศึกษางานวิจัย หนังสือ บทความต่างๆ ที่เกี่ยวข้องกับปัญหาที่จะทำการวิจัย
2. กำหนดจุดมุ่งหมาย และนิยามปัญหา ที่จำเป็นให้ชัดเจน
3. ตั้งสมมติฐาน นิยามศัพท์เฉพาะ และตัวแปรให้ชัดเจน
4. สร้างแบบแผนการทดลองให้เป็นตัวแทนของข้อมูลทั้งหมด ระบุตัวแปรที่ไม่เกี่ยวข้องทั้งหมด เลือกแผนการวิจัยที่เกี่ยวข้องกับปัญหา เลือกกลุ่มตัวอย่างที่เป็นตัวแทนของประชากรทั้งหมด คัดเลือกเครื่องมือที่ใช้ในการวิจัย โดยพิจารณาถึงความเที่ยงตรงของเครื่องมือและแปลงสมมติฐานให้เป็นข้อมูลทางสถิติ
5. ดำเนินการทดลอง และต้องควบคุมการทดลองให้คงที่
6. จำกัดลักษณะการกระทำที่อาจจะทำให้ได้ข้อมูลที่ผิดและมีอิทธิพลต่อการทดลอง
7. นำวิธีทางสถิติมาทดลองสมมติฐาน และพิจารณาความเชื่อมั่นของผลการวิจัยที่ได้

## 2.4 งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

เมื่อมด เสนอเพ็ง (2548 : บทคัดย่อ) การสร้างและหาประสิทธิภาพชุดทดลองการควบคุมลิฟต์ 4 ชั้น ด้วยเครื่องโปรแกรมมาเบิลคอนโทรลเลอร์ มีวิธีการดำเนินงานดังนี้คือ การศึกษาเรื่องการควบคุมลิฟต์ 4 ชั้น ด้วยเครื่อง โปรแกรมมาเบิล คอนโทรลเลอร์ ทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง เพื่อสร้างและหาประสิทธิภาพชุดทดลองการควบคุมลิฟต์ 4 ชั้น ด้วยเครื่อง โปรแกรมมาเบิล คอนโทรลเลอร์ ซึ่งแบ่งออกเป็น 4 ใบบาง และกำหนดจุดประสงค์เชิงประพัตติกรรม ให้ครอบคลุม

เนื้อหาของแต่ละใบงาน สร้างชุดทดลอง ใบงานและสร้างแบบประเมินวัดผลสัมฤทธิ์ทางการเรียน โดยการทดสอบการปฏิบัติงานของนักศึกษาตามเงื่อนไขที่ได้กำหนดให้ ประกอบด้วยแบบประเมินวัดผลสัมฤทธิ์ทางการเรียนของแต่ละใบงาน และแบบประเมินวัดผลสัมฤทธิ์ทางการเรียนขั้นสุดท้าย

ผลการวิจัยพบว่า ชุดทดลองควบคุมลิปต์ 4 ชั้น ด้วยเครื่องโปรแกรมมาเบิลคอนโทรลเลอร์ ที่สร้างขึ้นมีประสิทธิภาพ 93.89/97.56 สูงกว่าเกณฑ์ที่กำหนดไว้ 80/80 ที่ตั้งไว้ และเป็นไปตามสมมติฐานการวิจัย

พิเชษฐ์ นิมนต์ (2549 : บทคัดย่อ) ได้ทำการวิจัยเรื่องการสร้างและหาประสิทธิภาพชุดทดลองอุปกรณ์ตรวจวัดแสง วิชาเซ็นเซอร์และทรานสดิวเซอร์ ผลการวิเคราะห์อุปกรณ์ตรวจวัดแสง วิชาเซ็นเซอร์และทรานสดิวเซอร์ที่สร้างขึ้นมีประสิทธิภาพ 88.33/85.00 สูงกว่าเกณฑ์มาตรฐาน 80/80 ที่ตั้งไว้และเป็นไปตามสมมติฐานการวิจัย

สุนทร ก้องสินธุ (2547 : บทคัดย่อ) ได้ทำการวิจัยเรื่อง การพัฒนาชุดฝึกการเชื่อมต่อพื้นฐานไมโครคอนโทรลเลอร์ตระกูล MCS-51 ผลการวิจัยพบว่า การพัฒนาชุดฝึกการเชื่อมต่อพื้นฐานไมโครคอนโทรลเลอร์ตระกูล MCS-51 ที่สร้างขึ้นมีคุณภาพทางด้านเนื้อหาในระดับดีโดยเฉลี่ยเท่ากับ 4.36 ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานมีค่าเท่ากับ 0.46 และมีคุณภาพทางการผลิตสื่อในระดับดีมาก โดยมีค่าเฉลี่ยเท่ากับ 4.56 ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานมีค่าเท่ากับ 0.45 ซึ่งผลการวิจัยครั้งนี้สอดคล้องกับสมมติฐานการวิจัย

ยุทธพิชัย กล้าหาญ (2547 : บทคัดย่อ) ได้ทำการวิจัยเรื่อง การสร้างชุดปฏิบัติการและหาประสิทธิภาพของชุดปฏิบัติการวงจรกรองความถี่ ผลการวิจัยพบว่า ชุดปฏิบัติการวงจรกรองความถี่ที่สร้างขึ้นมีประสิทธิภาพ 84.85/85.60 สูงกว่าเกณฑ์มาตรฐาน 80/80 ที่ตั้งไว้ และเป็นไปตามสมมติฐานการวิจัย

พิพัฒน์ สมใจ (2546 : 33) การทดลองการหาประสิทธิภาพของชุดปฏิบัติการออปแอมป์กับกลุ่มตัวอย่าง 20 คน เมื่อพิจารณาแล้วปรากฏว่า ผลการเรียนรู้ของนักศึกษาจากการทำแบบทดสอบ ท้ายการทดลอง และจากการทำแบบทดสอบหลังจากการทดลองครบ 6 ใบงานแล้วได้โดยคิดเป็นร้อยละ 84.17/83.27 ซึ่งสูงกว่าที่เกณฑ์กำหนด 80/80 การทดลองครั้งนี้ผู้วิจัยได้ใช้ชุดปฏิบัติการวงจรออปแอมป์ ที่ผู้วิจัยได้สร้างขึ้นมาใช้ในการเรียนการสอนวิชาปฏิบัติอิเล็กทรอนิกส์ 1 โดยชุดปฏิบัติการจะเป็นการกระตุ้นให้นักศึกษามีความเข้าใจในการทดลองแต่ละใบงาน และนักศึกษาก็จะเกิดการเรียนรู้จากการทดลองด้วยตนเอง จึงทำให้ผลการเรียนรู้ของการทดลองครั้งนี้สูงกว่าเกณฑ์ที่กำหนด

สุรพงษ์ สิริพงศ์ดี (2546:61) ผู้วิจัยได้ทำการออกแบบและหาคุณภาพของชุดปฏิบัติการไมโครคอนโทรลเลอร์ PIC 16F876 โดยกลุ่มตัวอย่างทางด้านวิศวกรรมได้ค่าเฉลี่ยเท่ากับ 4.52 ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานมีค่าเท่ากับ 0.58 พบว่าในภาพรวมมีคุณภาพอยู่ในเกณฑ์ดีมาก เนื่องจาก

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

การออกแบบวงจรและโมดูลบอร์ดทั้ง 13 บอร์ด มีการระบุชื่ออย่างชัดเจน มีขนาดโมดูลบอร์ดที่เหมาะสม กำหนดตำแหน่งของอุปกรณ์ได้ดี ออกแบบพอร์ตเชื่อมต่อเหมาะสำหรับใช้งานฟังก์ชันการทำงานในแต่ละโมดูลบอร์ดมีความเหมาะสม มีความปลอดภัยจากไฟฟ้าลัดวงจรในขณะที่ใช้งาน โมดูลบอร์ดที่สร้างขึ้นมีลักษณะน่าสนใจเรียนรู้ เหมาะสำหรับการนำไปใช้ประกอบการเรียนการสอน

สุวัชชัย เลิศสถาพรสุข (2547 : บทคัดย่อ) ผู้วิจัยได้ทำการสร้างชุดทดลองการประยุกต์ใช้งานไมโครคอนโทรลเลอร์ MCS-51 พร้อมกับใบงานจำนวน 12 ใบงาน ในการวิจัยได้เลือกใบงาน 4 ใบงาน โดยนำชุดทดลองที่สร้างขึ้นไปทดลองกับกลุ่มตัวอย่างซึ่งเป็นนักศึกษาระดับประกาศนียบัตรวิชาชีพชั้นสูง ชั้นปีที่ 2 สาขาวิชาช่างอิเล็กทรอนิกส์ แผนกอิเล็กทรอนิกส์ โรงเรียนเทคโนโลยีสยาม จำนวน 20 คน ภาคเรียนที่ 1 ปีการศึกษา 2547 โดยให้นักศึกษาทำการปฏิบัติใบงานระหว่างเรียนเป็นจำนวน 4 ใบงาน และนำความรู้ที่ได้จากการปฏิบัติใบงานระหว่างเรียนไปใช้ในการปฏิบัติใบงานรวม ในระหว่างปฏิบัติใบงานมีการประเมินความสามารถทางการปฏิบัติ โดยการสังเกตด้วยแบบวัดความสามารถทางการปฏิบัติและเมื่อปฏิบัติงานเสร็จจะมีการทดสอบด้วยแบบทดสอบ จากนั้นนำข้อมูลที่ได้มาวิเคราะห์หาประสิทธิภาพของชุดทดลองการประยุกต์ใช้งานไมโครคอนโทรลเลอร์ MCS-51

ผลการวิจัยพบว่า ชุดทดลองการประยุกต์ใช้งานไมโครคอนโทรลเลอร์ MCS-51 ที่สร้างขึ้นมีประสิทธิภาพ 82.89/81.45 สูงกว่าเกณฑ์ 80/80 ที่กำหนดไว้และเป็นไปตามสมมติฐานการวิจัย

คมเพชร หิรัญพานิช (2548 : บทคัดย่อ) การวิจัยครั้งนี้มีวัตถุประสงค์เพื่อการพัฒนาชุดทดลองการเชื่อมต่อไมโคร โปรเซสเซอร์ประมวลผลสัญญาณดิจิทัล DSP และหาคุณภาพ จากกลุ่มตัวอย่างที่เป็นผู้เชี่ยวชาญการเชื่อมต่อไมโคร โปรเซสเซอร์ประมวลผลสัญญาณดิจิทัล DSP จำนวน 10 คน ซึ่งจากกลุ่มตัวอย่างดังกล่าวได้มาจากวิธีการเลือกแบบเจาะจง การพัฒนาชุดทดลองการเชื่อมต่อไมโคร โปรเซสเซอร์ประมวลผลสัญญาณดิจิทัล DSP มีขั้นตอนการดำเนินการดังนี้คือ กำหนดหัวข้อใบงานการทดลอง ออกแบบและสร้างชุดการทดลองการต่อขยายระบบเชื่อมต่อกับ TMS320C50 DSK เชื่อมต่อกับชุดต้นแบบ จำนวน 6 บอร์ด 10 การทดลองซึ่งประกอบไปด้วย บอร์ด DSK Expansion I/O Board, Basic I/O Board, Keypad 4x4, 7-Segment Display, LCD Module Board และชุดแหล่งจ่ายไฟ ใบงานการทดลอง จำนวน 10 ใบงาน แบบประเมินคุณภาพชุดการทดลอง โดยมีผู้ทรงคุณวุฒิที่เป็นผู้เชี่ยวชาญการเชื่อมต่อไมโคร โปรเซสเซอร์ประมวลผลสัญญาณดิจิทัล DSP ตรวจสอบความพร้อม ความถูกต้องของเนื้อหา ความเหมาะสมของชุดทดลองและแบบประเมินคุณภาพชุดทดลอง

ผลการวิจัยจากกลุ่มตัวอย่างที่เป็นผู้เชี่ยวชาญการเชื่อมต่อไมโคร โปรเซสเซอร์ประมวลผลสัญญาณดิจิทัล DSP จำนวน 10 คน พบว่าการพัฒนาชุดทดลองการเชื่อมต่อไมโคร โปรเซสเซอร์

ประมวลผลสัญญาณดิจิทัล DSP ที่สร้างขึ้นมีคุณภาพในเกณฑ์ที่ดีโดยคุณภาพของชุดการทดลอง ได้ผลเฉลี่ยอยู่ในเกณฑ์ดีค่าเฉลี่ยเท่ากับ 4.24 ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานเฉลี่ยมีค่าเท่ากับ 0.56 และ ส่วนของใบงานการทดลองก็ได้ผลเฉลี่ยอยู่ในเกณฑ์ดีเช่นกันได้ค่าเฉลี่ยเท่ากับ 4.12 ส่วนเบี่ยงเบน มาตรฐานเฉลี่ยมีค่าเท่ากับ 0.57 ชุดการทดลองการเชื่อมต่อไมโครโปรเซสเซอร์ประมวลผล สัญญาณดิจิทัล DSP ที่ได้จึงเป็นไปตามสมมติฐานการวิจัย

อนันต์ศักดิ์ พงษ์เสถียรศักดิ์ (2548 : บทคัดย่อ) การวิจัยครั้งนี้มีวัตถุประสงค์ เพื่อสร้างและ หาคุณภาพของชุดปฏิบัติการวงจรคอมพิวเตอร์ไบเนชันและซีแควนเชียลโดยใช้ CPLD จากผู้เชี่ยวชาญซึ่ง เป็นผู้ปฏิบัติการสอนหรือเป็นผู้ฝึกอบรมเกี่ยวกับวิชาดิจิทัล ระดับอุดมศึกษา จำนวน 10 ท่าน โดยวิธีการสุ่มอย่างง่าย ซึ่งใช้เครื่องมือในการวิจัยประกอบด้วย 1) ชุดปฏิบัติการวงจรคอมพิวเตอร์ไบเนชันและซีแควนเชียลโดยใช้ CPLD 2) ใบงานการทดลอง จำนวน 12 ใบงาน 3) แบบประเมินคุณภาพของชุดปฏิบัติการและใบงานการทดลอง

การสร้างชุดปฏิบัติการวงจรคอมพิวเตอร์ไบเนชันและซีแควนเชียลโดยใช้ CPLD มี 2 ส่วนประกอบคือ ชุดปฏิบัติการและใบงานการทดลอง ได้ดำเนินการเป็นขั้นตอนดังนี้ 1. ศึกษา คำอธิบายรายวิชาดิจิทัลเทคนิค ทฤษฎีที่เกี่ยวข้องกับการสร้าง 2. ออกแบบและสร้าง พร้อมไป กันกับแบบประเมินคุณภาพ 3. เสนอให้อาจารย์ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์และผู้ทรงคุณวุฒิ ตรวจสอบ หาข้อบกพร่องเพื่อแก้ไขปรับปรุงให้เรียบร้อย 4. นำเสนอต่อผู้เชี่ยวชาญเพื่อประเมินคุณภาพ

ผลการวิจัยพบว่าชุดปฏิบัติการวงจรคอมพิวเตอร์ไบเนชันและซีแควนเชียลโดยใช้ CPLD ที่สร้างขึ้น มีคุณภาพของชุดปฏิบัติการอยู่ในเกณฑ์ระดับดีซึ่งมีค่าเฉลี่ยเท่ากับ 4.47 ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานมีค่า เท่ากับ 0.57 และคุณภาพของใบงานการทดลองอยู่ในเกณฑ์ระดับดีซึ่งมีค่าเฉลี่ยเท่ากับ 4.42 ส่วน เบี่ยงเบนมาตรฐานมีค่าเฉลี่ยเท่ากับ 0.62 ดังนั้นชุดปฏิบัติการวงจรคอมพิวเตอร์ไบเนชันและซีแควนเชียล โดยใช้ CPLD ที่สร้างขึ้นมีคุณภาพตามสมมติฐานการวิจัย

ผู้วิจัยได้ค้นคว้า ศึกษางานวิจัยที่เกี่ยวข้อง และนำมาสรุปเป็นแนวทางในการทำวิจัยเพื่อ เป็นแบบอย่างในการออกแบบและสร้างชุดปฏิบัติการ การสร้างใบงานการทดลอง และรูปแบบการ สร้างแบบทดสอบวัดผลสัมฤทธิ์ทางการเรียน ตลอดจนกระบวนการและวิธีการ เพื่อให้มีขีด ความสามารถและมีประสิทธิภาพในระดับสูง ตอบสนองผู้เรียนได้เป็นอย่างดี สอดคล้องและตรง ตามวัตถุประสงค์ โดยผู้วิจัยได้จัดกลุ่มที่นำมาเป็นแนวทางในการวิจัยดังนี้

1. ด้านการออกแบบและสร้างชุดปฏิบัติการ ผู้วิจัยได้นำแนวทางของ สุรพงษ์ สิริพงศ์ดี ที่ได้ทำการออกแบบและหาคุณภาพของชุดปฏิบัติการไมโครคอนโทรลเลอร์ PIC 16F876, คม เพ็ชร หิรัญพานิช การพัฒนาชุดทดลองการเชื่อมต่อไมโครโปรเซสเซอร์ประมวลผลสัญญาณ ดิจิทัล DSP เป็นต้นแบบของชุดปฏิบัติการ, เมืองมล เสนอเพ็ง การสร้างและหาประสิทธิภาพชุด ทดลองการควบคุมลิฟต์ 4 ชั้น ด้วยเครื่องโปรแกรมมาเบิลคอนโทรลเลอร์,อนันต์ศักดิ์ พงษ์เสถียร

ศักดิ์ การสร้างและหาคุณภาพของชุดปฏิบัติการวงจรคอม ไบเนชันและซีเควนเชียวโดยใช้ CPLD เป็นต้นแบบในการสร้างชุดปฏิบัติการ

2. ด้านใบงานการทดลอง แบบทดสอบ แบบประเมิน ผู้วิจัยได้ศึกษาจากงานวิจัยหลายๆ เล่มที่ได้นำมาเป็นต้นแบบ โดยมุ่งเน้นศึกษาถึงกระบวนการ แนวทาง และวิธีการในการออกแบบ ดังเช่นงานวิจัยของ สุวัชชัย เลิศสถาพรสุข ที่ได้ทำการสร้างชุดทดลองการประยุกต์ใช้งาน ไมโครคอนโทรลเลอร์ MCS-51 พร้อมกับใบงานจำนวน 12 ใบงาน, พิพัฒน์ สมใจ การทดลองการหาประสิทธิภาพของชุดปฏิบัติการออปแอมป์, อนันศักดิ์ พงษ์เสถียรศักดิ์ เป็นต้น

3. ด้านกระบวนการทดลอง วิธีดำเนินการวิจัย และอื่นๆ ผู้วิจัยได้ศึกษาจากงานวิจัยที่เกี่ยวข้องทุกเล่ม เพื่อนำมาเป็นแบบอย่างในการทำวิจัยในครั้งนี้



## บทที่ 3

### วิธีดำเนินการวิจัย

การสร้างและหาประสิทธิภาพชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ในการวิจัยครั้งนี้ ผู้วิจัยได้ดำเนินการวิจัยตามขั้นตอนดังต่อไปนี้

- 3.1 ประชากรและกลุ่มตัวอย่าง
- 3.2 เครื่องมือที่ใช้ในการวิจัย
- 3.3 การเก็บรวบรวมข้อมูล
- 3.4 การวิเคราะห์ข้อมูล
- 3.5 สถิติที่ใช้ในการวิจัย

#### 3.1 ประชากร

##### ประชากร

ประชากรที่ใช้ในการวิจัยครั้งนี้ คือ นักศึกษาระดับปริญญาตรี ชั้นปีที่ 3 สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าอุตสาหกรรม และสาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ คณะเทคโนโลยีอุตสาหกรรม มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์ ปีการศึกษา 2551 จำนวน 115 คน

##### กลุ่มตัวอย่าง

กลุ่มตัวอย่างที่ใช้ในการวิจัยครั้งนี้ คือ นักศึกษาระดับปริญญาตรี ชั้นปีที่ 3 สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าอุตสาหกรรม และสาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ คณะเทคโนโลยีอุตสาหกรรม มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์ ปีการศึกษา 2551 จำนวน 30 คน โดยการสุ่มอย่างง่าย

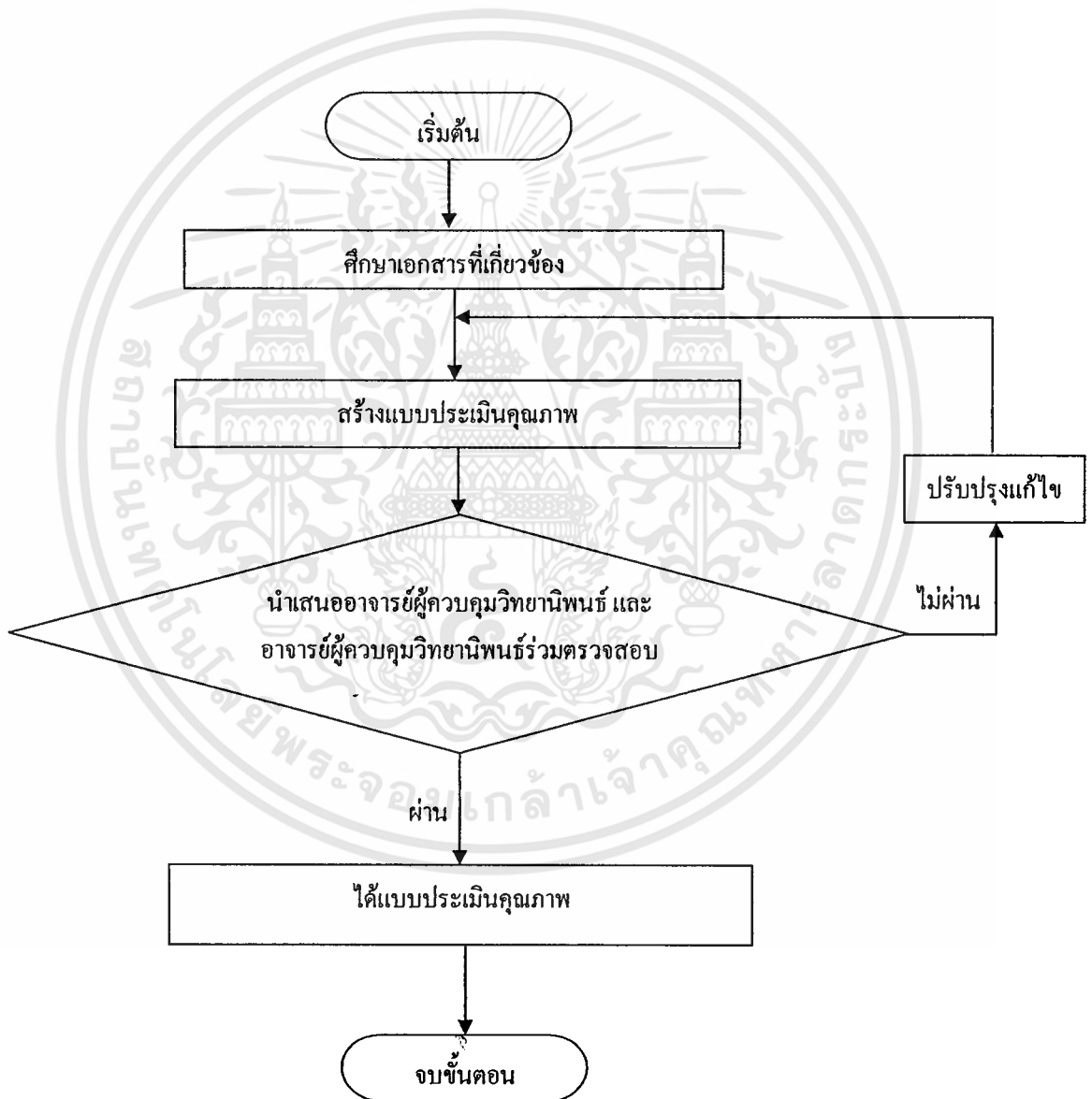
#### 3.2 เครื่องมือที่ใช้ในการวิจัย

เครื่องมือที่ใช้ในการวิจัยครั้งนี้ ผู้วิจัยได้สร้างขึ้นเองประกอบด้วย

- 3.2.1 แบบประเมินคุณภาพชุดปฏิบัติการ พีแอลซี
- 3.2.2 ใบงานการทดลองของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี
- 3.2.3 แบบทดสอบ
- 3.2.4 ชุดปฏิบัติการ พีแอลซี

### ขั้นตอนการสร้างแบบประเมินคุณภาพของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี

1. ศึกษาเอกสารที่เกี่ยวข้องและรายละเอียดต่างๆ จากใบงานการทดลองและชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ที่สร้างขึ้น
2. สร้างแบบประเมินคุณภาพ
3. นำเสนออาจารย์ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์ และอาจารย์ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์ร่วมตรวจสอบ ได้ทำการปรับปรุงแก้ไข และเพิ่มเติมตามข้อเสนอแนะ
4. ได้แบบประเมินคุณภาพของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี และใบงานการทดลองสำหรับผู้ทรงคุณวุฒิ



ภาพที่ 3.1 ขั้นตอนการสร้างแบบประเมินคุณภาพชุดปฏิบัติการ พีแอลซี

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

แบบประเมินมาตรฐานประมาณค่า 5 ระดับ (Rating Scale) ในการให้คะแนนของผู้ทรงคุณวุฒิมี 5 ระดับ ดังนี้

1. ระดับความคิดเห็นของผู้ทรงคุณวุฒิ

|   |         |                           |
|---|---------|---------------------------|
| 5 | หมายถึง | เห็นด้วยในระดับดีมาก      |
| 4 | หมายถึง | เห็นด้วยในระดับดี         |
| 3 | หมายถึง | เห็นด้วยในระดับปานกลาง    |
| 2 | หมายถึง | เห็นด้วยในระดับน้อย       |
| 1 | หมายถึง | เห็นด้วยในระดับน้อยที่สุด |

2. เกณฑ์การประเมินคุณภาพของชุดทดลอง

|                       |         |                        |
|-----------------------|---------|------------------------|
| ค่าเฉลี่ย 4.50 – 5.00 | หมายถึง | ระดับคุณภาพ ดีมาก      |
| ค่าเฉลี่ย 3.50 – 4.49 | หมายถึง | ระดับคุณภาพ ดี         |
| ค่าเฉลี่ย 2.50 – 3.49 | หมายถึง | ระดับคุณภาพ ปานกลาง    |
| ค่าเฉลี่ย 1.50 – 2.49 | หมายถึง | ระดับคุณภาพ น้อย       |
| ค่าเฉลี่ย 1.00 – 1.49 | หมายถึง | ระดับคุณภาพ น้อยที่สุด |

การตรวจสอบคุณภาพชุดปฏิบัติการ พีแอลซี

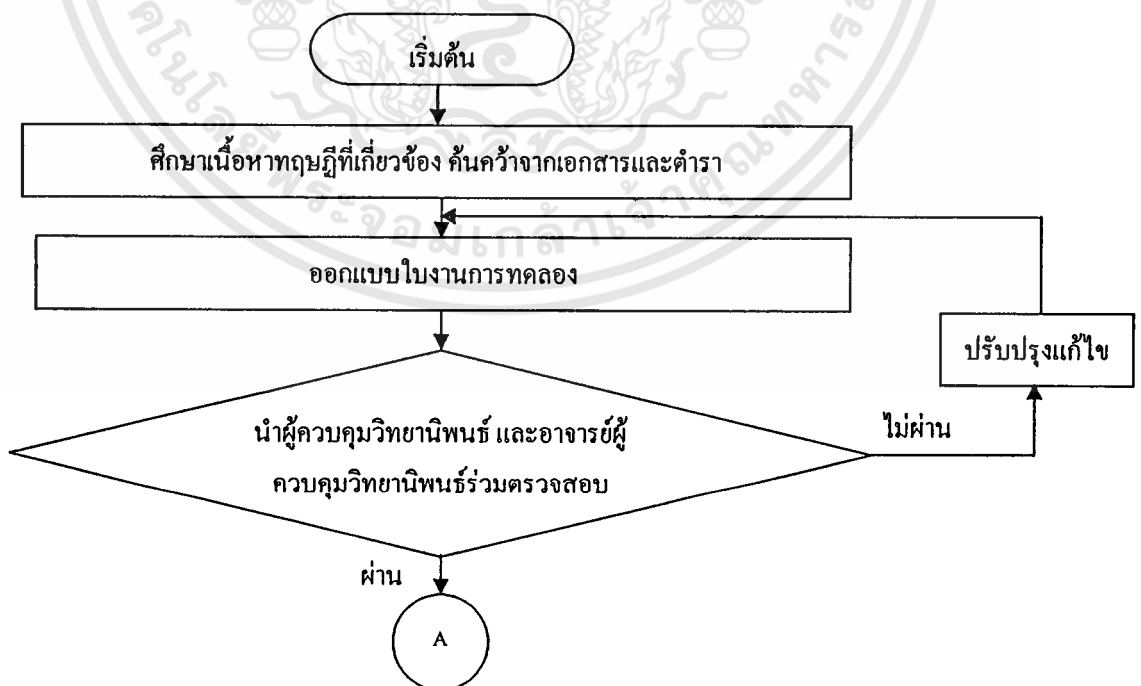
การประเมินคุณภาพของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี คุณภาพของใบงานการทดลอง และคุณภาพของแบบทดสอบ โดยผู้ทรงคุณวุฒิรวม 6 ท่าน ดังนี้

1. ผศ.ดร.นิคม ลนขุนทด                      คณบดีคณะเทคโนโลยีอุตสาหกรรม  
มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์
2. ผศ.ดร.สมโภชน์ สุดาจันทร์            หัวหน้าภาควิชาวิศวกรรมเกษตร  
มหาวิทยาลัยขอนแก่น
3. ผศ.วรวิทย์ สมหา                          อาจารย์ประจำภาควิชาครุศาสตร์วิศวกรรม  
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
4. นายสันติ ศรีงมี                            อาจารย์ประจำสาขาวิชาไฟฟ้ากำลัง  
วิทยาลัยเทคนิคสุรินทร์
5. นายประทีน พิมสวรรค์                วิศวกร บริษัทแอรโออโตเมชั่น จำกัด  
กรุงเทพมหานคร
6. นายกิติพงษ์ แซ่เตียว                    อาจารย์ประจำสาขาวิชาอิเล็กทรอนิกส์  
วิทยาลัยเทคนิคสุรินทร์

### ขั้นตอนการสร้างใบงานการทดลองของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี

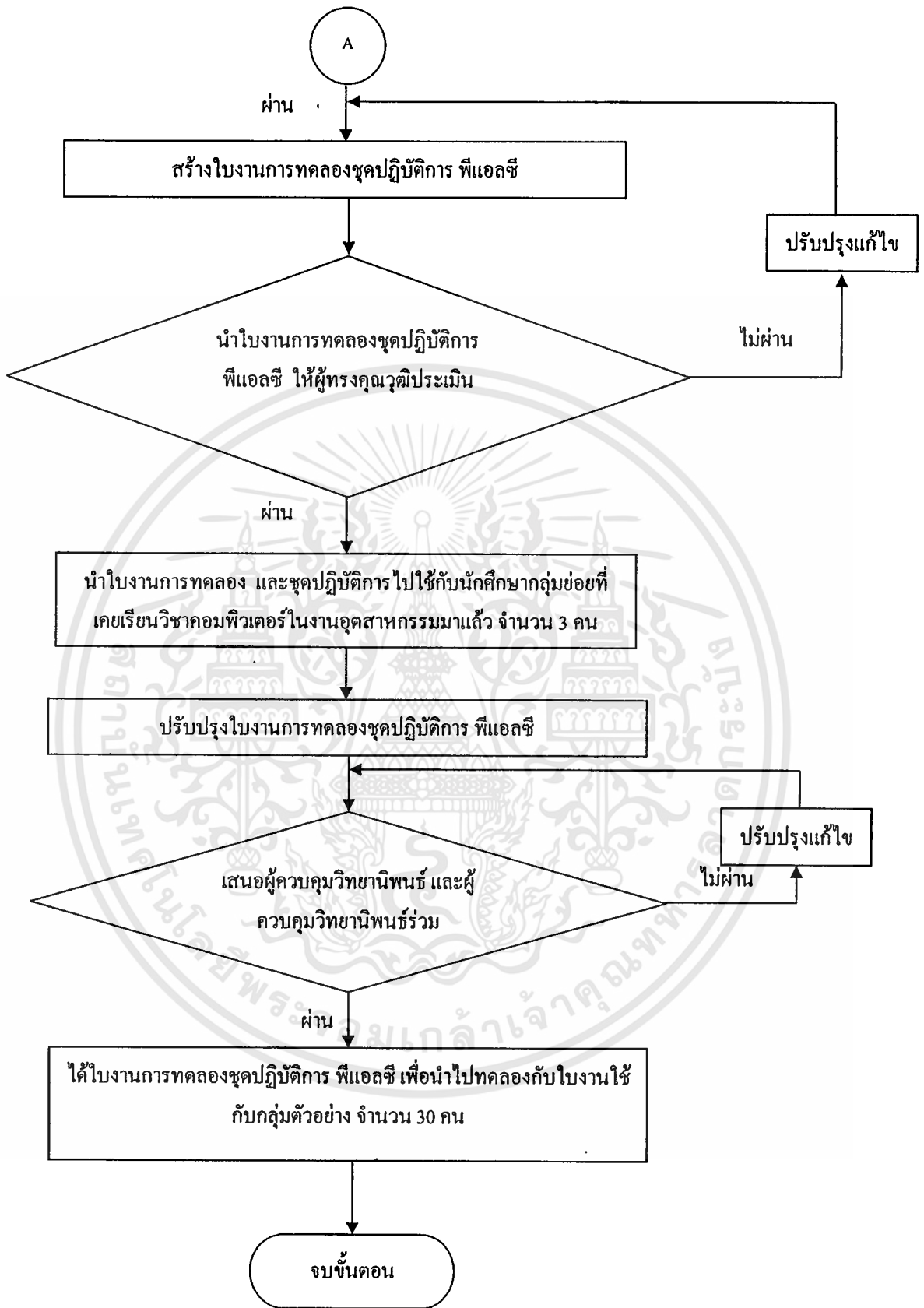
การสร้างใบงานการทดลองผู้วิจัยได้เน้นให้ตรงตามวัตถุประสงค์ ซึ่งมีความสอดคล้องกับชุดปฏิบัติการ พีแอลซี โดยมีรายละเอียดการสร้างขั้นตอนดังนี้

1. ศึกษาเนื้อหาทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง ค้นคว้าจากเอกสารและตำรา
2. ออกแบบใบงานการทดลอง ประกอบด้วย หัวข้อการทดลอง เนื้อหาทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง โดยสรุป วัตถุประสงค์ของการทดลอง อุปกรณ์ที่ใช้ในการทดลอง ลำดับขั้นตอนการทดลอง วงจรการทดลอง ตารางบันทึกผลการทดลอง รวมทั้งคำถามท้ายการทดลอง
3. นำเสนอกับอาจารย์ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์ และอาจารย์ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์ร่วมตรวจสอบ เพื่อขอคำแนะนำ และนำมาทำการปรับปรุงแก้ไข
4. สร้างใบงานการทดลองชุดปฏิบัติการ พีแอลซี
5. นำใบงานการทดลองชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ที่สร้างขึ้นให้ผู้ทรงคุณวุฒิประเมินคุณภาพ และนำกลับมาปรับปรุงแก้ไขตามข้อเสนอแนะ
6. นำใบงานการทดลองชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ไปใช้กับนักศึกษากลุ่มย่อยที่เคยเรียน วิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรมมาแล้ว จำนวน 3 คน
7. ปรับปรุงใบงานการทดลองที่ 5 ซึ่งวงจรมีความซับซ้อน จากการทดลองของกลุ่มย่อย
8. ปรึกษากับอาจารย์ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์ และอาจารย์ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์ร่วมเพื่อขอคำแนะนำและปรับปรุงแก้ไข
9. ได้ใบงานการทดลองชุดปฏิบัติการ พีแอลซี



ภาพที่ 3.2 ขั้นตอนการสร้างใบงานการทดลองของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



ภาพที่ 3.2 ขั้นตอนการสร้างใบงานการทดลองของชุดปฏิบัติการ ทีแอลซี (ต่อ)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### ขั้นตอนการสร้างแบบทดสอบ

1. ทำการศึกษาเอกสารเรื่องที่เกี่ยวข้อง และรายละเอียดต่างๆจากใบงานที่สร้างขึ้นจากวงจรที่ใช้ทดลอง จากผลการทดลองที่ได้
2. สร้างแบบทดสอบ
3. นำเสนออาจารย์ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์ และอาจารย์ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์ร่วมตรวจสอบ หากมีข้อบกพร่องจะทำการปรับปรุงแก้ไข
4. นำไปให้ผู้ทรงคุณวุฒิประเมินความเที่ยงตรงเชิงเนื้อหา หากมีข้อบกพร่องจะทำการปรับปรุงแก้ไข

หาความเที่ยงตรงเชิงเนื้อหาของแบบทดสอบวัดผลสัมฤทธิ์ทางการเรียน โดยให้ผู้ทรงคุณวุฒิ เป็นผู้ตรวจสอบประเมิน พิจารณาความสอดคล้องของคำถามกับจุดประสงค์เชิงพฤติกรรม โดยมีเกณฑ์การให้คะแนนดังนี้

- +1 คะแนน สำหรับข้อคำถามที่สอดคล้องกับจุดประสงค์เชิงพฤติกรรม
- 0 คะแนน สำหรับข้อคำถามที่ไม่แน่ใจว่าสอดคล้องกับจุดประสงค์เชิงพฤติกรรม
- 1 คะแนน สำหรับข้อคำถามที่ไม่สอดคล้องกับจุดประสงค์เชิงพฤติกรรม

บันทึกผลการพิจารณาของผู้ทรงคุณวุฒิในแต่ละข้อแล้วนำไปหาดัชนีความสอดคล้อง (IOC) ใช้ข้อที่มีค่า IOC ตั้งแต่ 0.5 ขึ้นไป

การหาดัชนีความสอดคล้องระหว่างแบบทดสอบกับจุดประสงค์ (บุญเชิด ภิญญอนันต์ พงษ์ 2538 : 88-89) ใช้สูตรดังนี้

$$IOC = \frac{\sum R}{N}$$

เมื่อ  $IOC$  คือ ดัชนีความสอดคล้องระหว่างข้อสอบกับจุดประสงค์  
 $\sum R$  คือ ผลรวมของคะแนนความคิดเห็นของผู้ทรงคุณวุฒิทั้งหมด  
 $N$  คือ จำนวนผู้ทรงคุณวุฒิทั้งหมด

ค่าความสอดคล้องที่ได้จากการตรวจแบบทดสอบตามความคิดเห็นของผู้ทรงคุณวุฒิที่ตรวจความสอดคล้อง ระหว่างรายการในแบบทดสอบของ โมดูลบอร์ดชุดปฏิบัติการทดลอง พีแอลซี และใบงานการทดลอง กับแบบแบบทดสอบ ในแต่ละรายการจะต้องมากกว่า 0.5

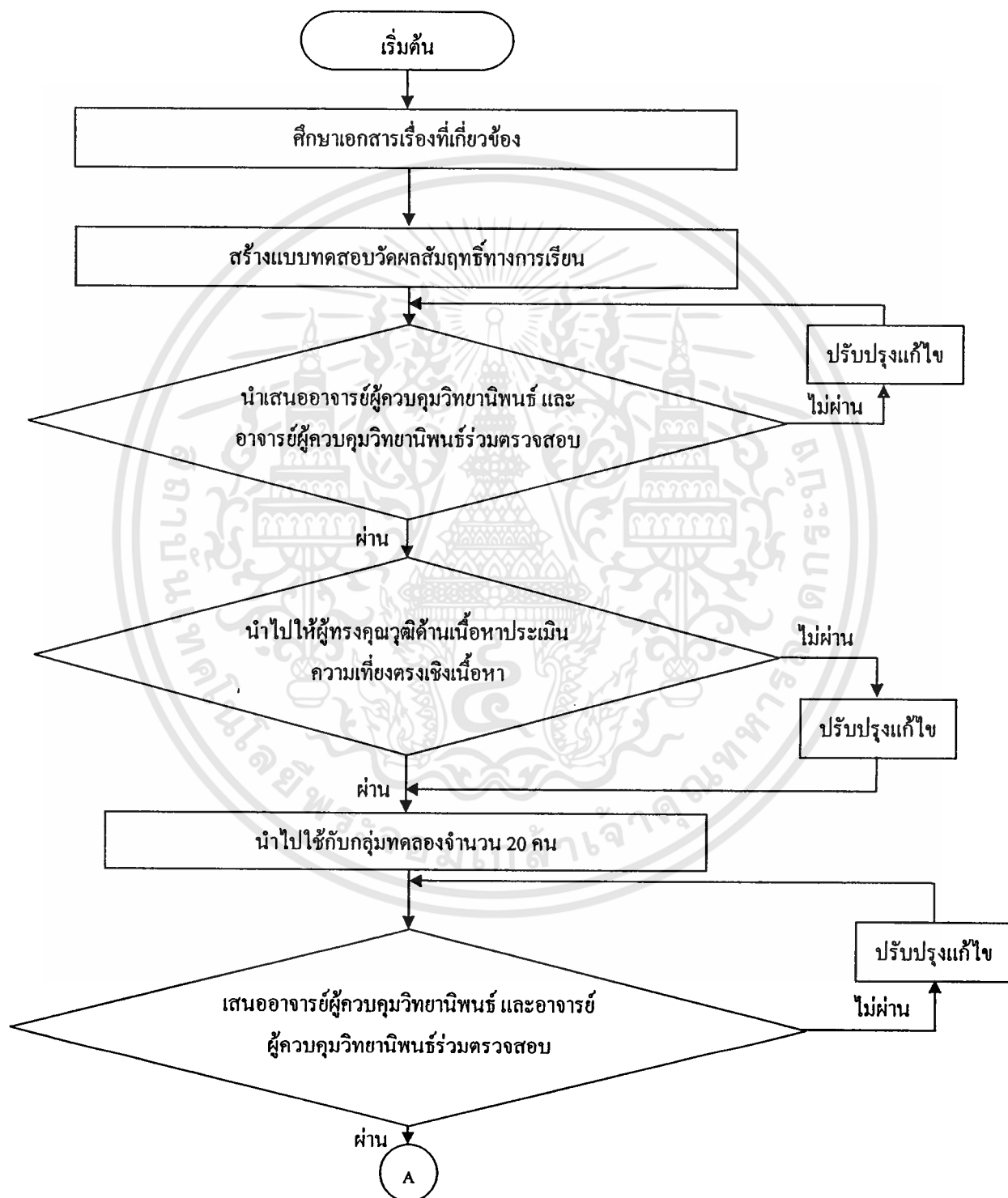
กรณีค่าความสอดคล้องที่หาได้จากแบบทดสอบตามความคิดเห็น มีค่าน้อยกว่า หรือเท่ากับ 0.5 ในรายการใดรายการหนึ่ง จะต้องทำการปรับแก้ไขในรายการนั้นๆ ให้มีความสอดคล้องกันเพิ่มขึ้น

5. นำไปใช้กับกลุ่มทดลองจำนวน 20 คน นักศึกษาที่เคยเรียนวิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรมมาแล้ว โดยนำเอาผลการเรียนของนักศึกษามาคัดเลือกเป็นกลุ่มเก่ง และอ่อน กลุ่ม

ละ 10 คน รวมจำนวน 20 คน นำแบบทดสอบที่สร้างขึ้น ไปใช้ทดลองกับนักศึกษากลุ่มนี้เพื่อหาความยากง่าย อำนาจจำแนก และความเชื่อมั่น

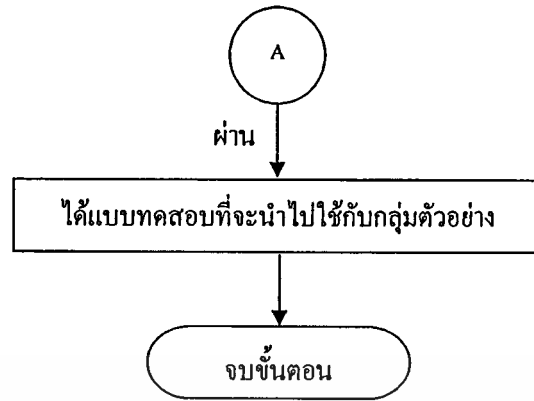
6. นำข้อมูลที่ได้ให้อาจารย์ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์ และอาจารย์ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์ร่วมตรวจสอบหากมีข้อบกพร่องจะทำการปรับปรุงแก้ไข

7. ได้แบบทดสอบที่จะนำไปใช้กับกลุ่มตัวอย่าง



ภาพที่ 3.3 ขั้นตอนการสร้างแบบทดสอบ

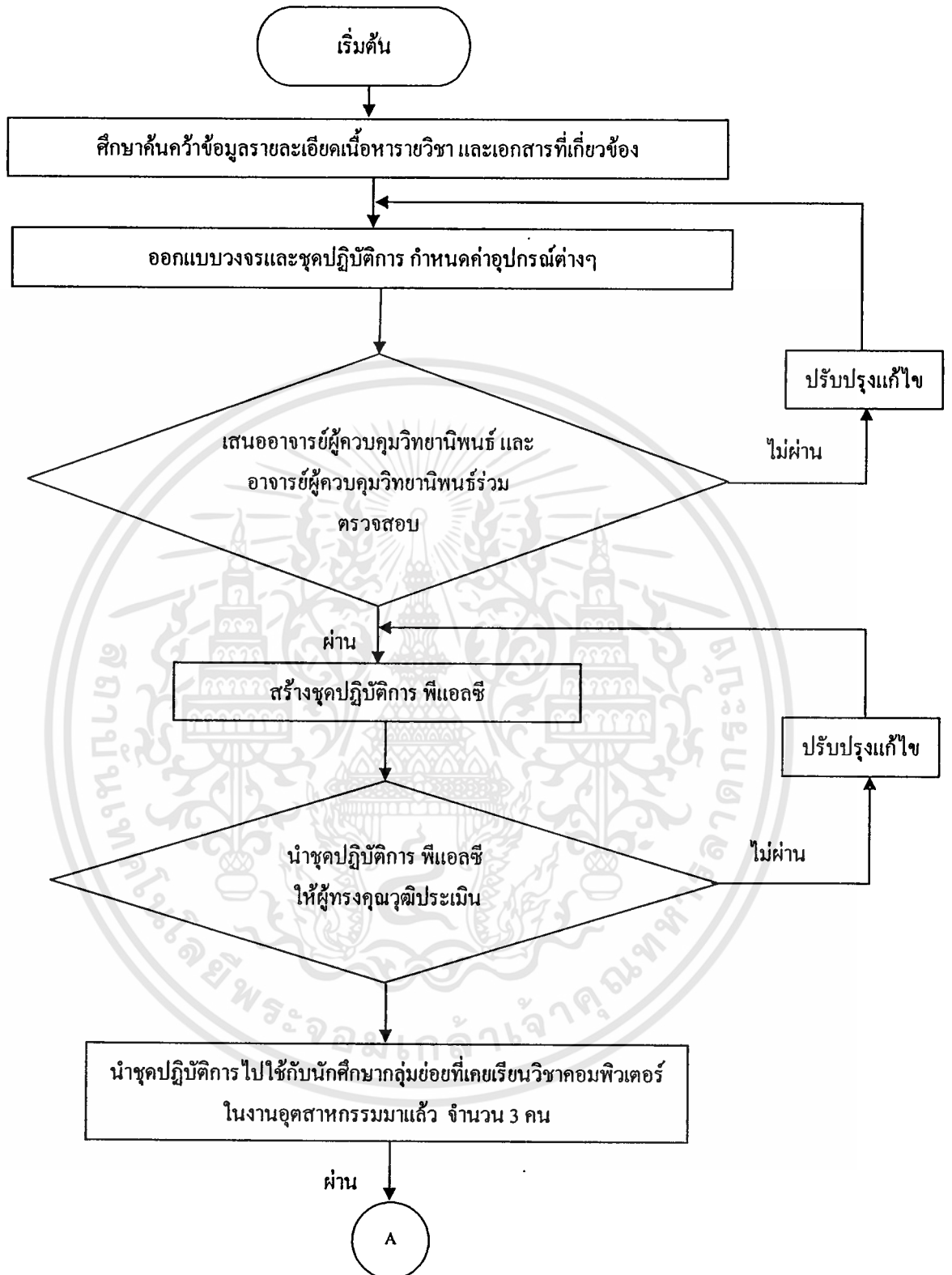
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



ภาพที่ 3.3 ขั้นตอนการสร้างแบบทดสอบ (ต่อ)

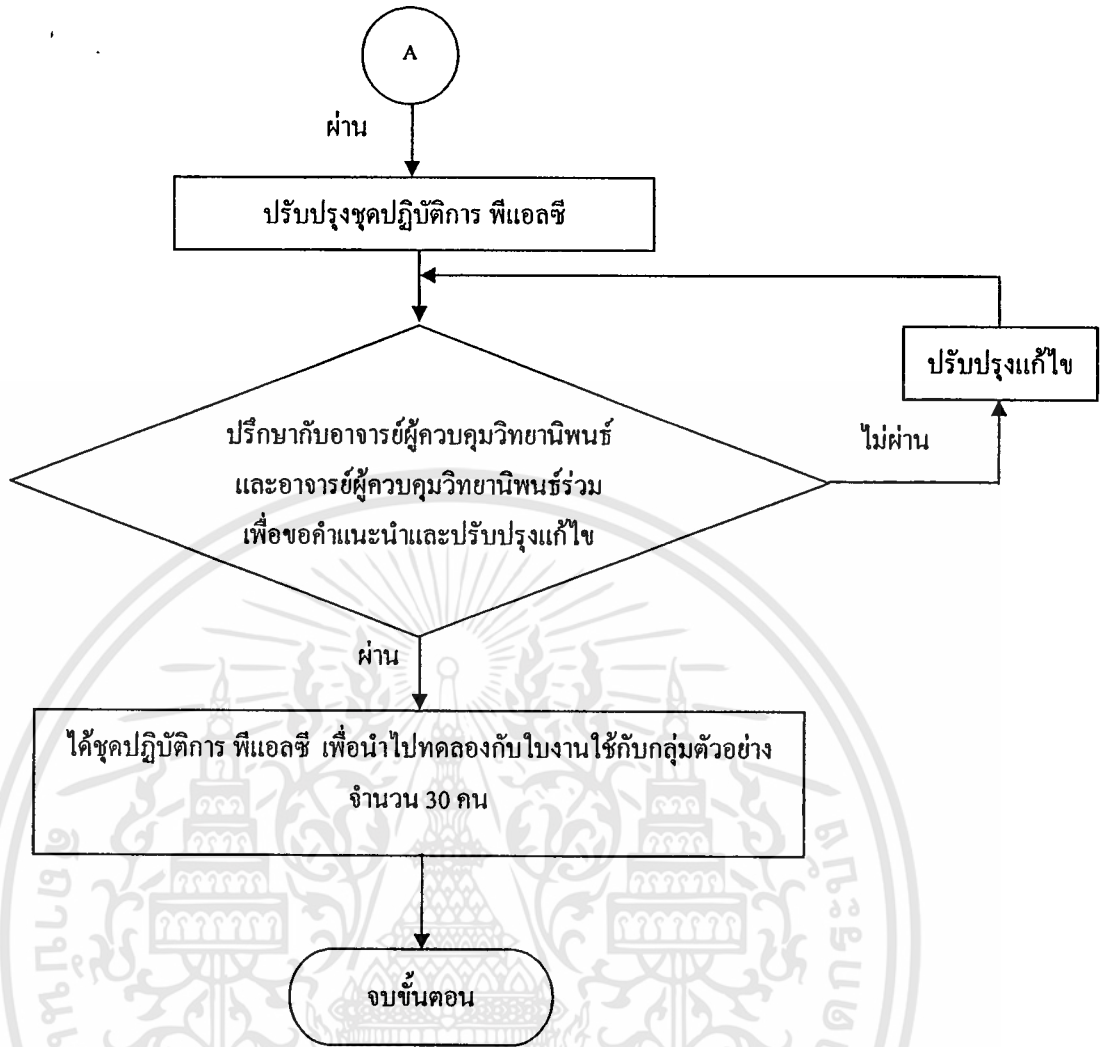
#### ขั้นตอนการสร้างชุดปฏิบัติการ พีแอลซี

1. ศึกษาค้นหาข้อมูลรายละเอียดเนื้อหารายวิชา และเอกสารที่เกี่ยวข้องต่างๆ ตามวัตถุประสงค์ที่ผู้วิจัยกำหนดไว้
2. ออกแบบวงจรและชุดปฏิบัติการ กำหนดค่าอุปกรณ์ต่างๆสำหรับการทดลองในแต่ละหัวข้อทำการจัดลำดับการทดลอง เพื่อเป็นข้อมูลขั้นต้นของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี
3. เสนออาจารย์ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์ และอาจารย์ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์ร่วมเพื่อขอคำแนะนำ และปรับปรุงแก้ไข
4. สร้างชุดปฏิบัติการ พีแอลซี
5. นำชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ให้ผู้ทรงคุณวุฒิประเมิน และได้นำกลับมาปรับปรุงตามข้อเสนอแนะ โดยเพิ่มเติมอุปกรณ์ป้องกันกระแสเกินของระบบไฟฟ้ากระแสตรงทุกโมดูลบอร์ด
6. นำชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ไปใช้กับนักศึกษากลุ่มย่อยที่เคยเรียนวิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรมมาแล้ว จำนวน 3 คน
7. ปรับปรุงชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ตามผลที่ได้จากการทดสอบของกลุ่มย่อย
8. ปรึกษากับอาจารย์ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์ และอาจารย์ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์ร่วมเพื่อขอคำแนะนำและปรับปรุงแก้ไข
9. ได้ชุดปฏิบัติการ พีแอลซี เพื่อนำไปทดลองกับในงานใช้กับกลุ่มตัวอย่างจำนวน 30 คน



ภาพที่ 3.4 ขั้นตอนการสร้างชุดปฏิบัติการ พีแอลซี

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



ภาพที่ 3.4 ขั้นตอนการสร้างชุดปฏิบัติการ พีแอลซี (ต่อ)

### 3.3 การเก็บรวบรวมข้อมูล

ขั้นตอนการทดลองใช้ใบบงานการทดลอง และชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ที่สร้างขึ้นและการเก็บรวบรวมข้อมูลต่างๆมีลำดับขั้นตอนในการดำเนินการดังนี้

1. บันทึกข้อเสนอขอความอนุเคราะห์ให้งานบัณฑิตศึกษา คณะครุศาสตร์อุตสาหกรรม สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง ออกหนังสือขอความร่วมมือไปยังมหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์ ในการนำเอาชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ที่ผู้วิจัยสร้างขึ้นนำไปใช้กับกลุ่มตัวอย่างที่กำหนดไว้

2. นำใบบงานและชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ที่สร้างขึ้น ไปดำเนินการวิจัยกับกลุ่มตัวอย่างในการวิจัย ซึ่งเป็นนักศึกษาระดับปริญญาตรี ชั้นปีที่ 3 สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าอุตสาหกรรม สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ คณะเทคโนโลยีอุตสาหกรรม มหาวิทยาลัยราชภัฏ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สุรินทร์ จำนวน 30 คน แนะนำชุดปฏิบัติการ พีแอลซี และใบงานการทดลอง แก่กลุ่มตัวอย่างโดยให้ทราบถึงขอบข่ายการใช้งาน หลักการในการทำงาน วิธีปฏิบัติก่อนการทดลอง และอธิบายทฤษฎีพร้อมคำแนะนำในการทดลองทุกครั้ง

3. ทดลองใบงานแต่ละใบงาน และทำแบบทดสอบท้ายใบงานจนครบ 5 ใบงาน นำคะแนนที่ได้จากแบบทดสอบของแต่ละใบงาน หาผลสัมฤทธิ์ทางการเรียนของกลุ่มตัวอย่างหลังจากเรียนจนครบทั้ง 5 ใบงานแล้ว ให้ทำใบงานรวมอีก 1 ใบงาน และแบบทดสอบรวมอีก 1 ชุด นำข้อมูลที่ได้มาหาผลสัมฤทธิ์ทางการเรียนของกลุ่มตัวอย่าง นำคะแนนที่ได้มาคำนวณหาประสิทธิภาพตามเกณฑ์ 80 / 80

### 3.4 การวิเคราะห์ข้อมูล

#### 3.4.1 การวิเคราะห์ข้อมูลเพื่อหาคุณภาพของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี

การวิเคราะห์หาคุณภาพของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี โดยใช้แบบประเมินที่ผู้วิจัยสร้างขึ้นมาทำการวิเคราะห์ ในการประมวลผลค่าทางสถิติของแบบประเมินคุณภาพของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี มีการแปลความหมายของข้อมูล โดยนำค่าเฉลี่ยที่ได้ไปแปลความหมาย (John W.Best. 1977) ดังนี้

ค่าเฉลี่ย 4.50 – 5.00 หมายถึง คุณภาพชุดปฏิบัติการพีแอลซี อยู่ในระดับดีมาก

ค่าเฉลี่ย 3.50 – 4.49 หมายถึง คุณภาพชุดปฏิบัติการพีแอลซี อยู่ในระดับดี

ค่าเฉลี่ย 2.50 – 3.49 หมายถึง คุณภาพชุดปฏิบัติการพีแอลซี อยู่ในระดับปานกลาง

ค่าเฉลี่ย 1.50 – 2.49 หมายถึง คุณภาพชุดปฏิบัติการพีแอลซี อยู่ในระดับพอใช้

ค่าเฉลี่ย 1.00 – 1.49 หมายถึง คุณภาพชุดปฏิบัติการพีแอลซี อยู่ในระดับควรปรับปรุง

โดยเกณฑ์ที่กำหนดของคุณภาพชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ที่ใช้ได้ต้องมีคุณภาพอยู่ในระดับดีคือ ต้องได้คะแนนอยู่ในระดับคะแนนเฉลี่ย 3.5 ขึ้นไป (นวลวรรณ ทิพย์สุมณฑา. 2544: 61)

3.4.2 นำข้อมูลที่ได้จากแบบประเมินคุณภาพชุดปฏิบัติการ พีแอลซี มาวิเคราะห์ข้อมูลเพื่อหาประสิทธิภาพ

### 3.5 สถิติที่ใช้ในการวิจัย

การวิเคราะห์ข้อมูลใช้สถิติดังต่อไปนี้

3.5.1. การหาค่าร้อยละ (Percentage) ใช้สำหรับข้อมูลพื้นฐาน (วิไลพร วรจิตตานนท์.2549:

113)

$$\text{สูตร } P = \frac{f}{N} \times 100$$

เมื่อ  $P$  แทน ร้อยละ

$f$  แทน ความถี่ที่ต้องการแปลงเป็นค่าร้อยละ

$N$  แทน จำนวนคะแนนทั้งหมด

3.5.2. การหาค่าเฉลี่ยเลขคณิต (Mean) ใช้สำหรับการหาค่าเฉลี่ย (วิไลพร วรจิตตานนท์.

2549: 113)

$$\text{สูตร } \bar{X} = \frac{\sum X}{N}$$

เมื่อ  $\bar{X}$  คือ ค่าเฉลี่ยคะแนนความคิดเห็น

$\sum X$  คือ ผลรวมของคะแนนความคิดเห็นของผู้เชี่ยวชาญ

$N$  คือ จำนวนของผู้เชี่ยวชาญ

3.5.3. การหาค่าส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐาน (Standard Deviation) ใช้สำหรับวิเคราะห์การ

กระจายของข้อมูล (วิไลพร วรจิตตานนท์.2549: 113)

$$\text{สูตร } SD = \sqrt{\frac{N \sum X^2 - (\sum X)^2}{N(N-1)}}$$

เมื่อ  $SD$  คือ ค่าเบี่ยงเบนมาตรฐานของคะแนนความคิดเห็น

$X$  คือ ค่าคะแนนความคิดเห็นของผู้เชี่ยวชาญ

$N$  คือ จำนวนของผู้เชี่ยวชาญ

## 3.5.4. การหาประสิทธิภาพ

$$E_1 = \frac{\sum X/N}{A} \times 100$$

$$E_2 = \frac{\sum Y/N}{B} \times 100$$

|       |          |  |
|-------|----------|--|
| เมื่อ | $E_1$    | คือ ผลสัมฤทธิ์ทางการเรียนในการปฏิบัติใบงานระหว่างเรียน |
|       | $E_2$    | คือ ผลสัมฤทธิ์ทางการเรียนในการปฏิบัติใบงานรวม          |
|       | $\sum X$ | คือ คะแนนรวมของการปฏิบัติใบงานระหว่างเรียนของนักศึกษา  |
|       | $\sum Y$ | คือ คะแนนรวมของการปฏิบัติใบงานรวมของนักศึกษา           |
|       | A        | คือ คะแนนเต็มของการปฏิบัติใบงานระหว่างเรียน            |
|       | B        | คือ คะแนนเต็มของการปฏิบัติใบงานรวม                     |
|       | N        | คือ จำนวนผู้เรียนทั้งหมด                               |

3.5.5 การหาดัชนีความสอดคล้องระหว่างข้อคำถามกับจุดประสงค์ (บุญเชิด ภิญโญอนันต์ พงษ์. 2538 : 88-89)

$$\text{สูตร} \quad IOC = \frac{\sum R}{N}$$

เมื่อ IOC แทน ดัชนีความสอดคล้องระหว่างข้อคำถามแต่ละข้อกับจุดประสงค์การเรียนรู้

$\sum R$  แทน ผลรวมของคะแนนความคิดเห็นของผู้ทรงคุณวุฒิทั้งหมด

N แทน จำนวนผู้ทรงคุณวุฒิ

เกณฑ์การให้คะแนน

+1 คะแนน สำหรับข้อคำถามที่มีความเห็นว่าสอดคล้องกับจุดประสงค์การเรียนรู้

0 คะแนน สำหรับข้อคำถามที่มีความเห็นว่าไม่แน่ใจว่าสอดคล้องกับจุดประสงค์การเรียนรู้

-1 คะแนน สำหรับข้อคำถามที่มีความเห็นว่าไม่สอดคล้องกับจุดประสงค์การเรียนรู้

## 3.5.6 การหาค่าความยากง่ายของแบบทดสอบ

$$\text{สูตร } p = \frac{R}{N}$$

เมื่อ  $p$  หมายถึง ความยากง่าย  
 $R$  หมายถึง จำนวนคนที่ทำแบบทดสอบถูก  
 $N$  หมายถึง จำนวนคนที่ทำแบบทดสอบทั้งหมด

## 3.5.7 หาค่าอำนาจจำแนกของข้อสอบ (ล้วน สายยศ และอังคณา สายยศ.2538: 210-211)

$$D = \frac{R_U - R_L}{\frac{N}{2}}$$

เมื่อ  $D$  = อำนาจจำแนกของข้อสอบ  
 $R_U$  = จำนวนผู้เรียนที่ตอบถูกในกลุ่มเก่ง  
 $R_L$  = จำนวนผู้เรียนที่ตอบถูกในกลุ่มอ่อน  
 $N$  = จำนวนผู้เรียนในกลุ่มเก่งและกลุ่มอ่อน

ขอบเขตของค่า  $D$  และความหมาย

|             |                       |                 |
|-------------|-----------------------|-----------------|
| 0.4 ขึ้นไป  | อำนาจจำแนกสูง         | คุณภาพดีมาก     |
| 0.30 - 0.39 | อำนาจจำแนกปานกลาง     | คุณภาพดีพอสมควร |
| 0.20 - 0.29 | อำนาจจำแนกค่อนข้างต่ำ | คุณภาพพอใช้ได้  |
| 0.00 - 0.19 | อำนาจจำแนกต่ำ         | คุณภาพใช้ไม่ได้ |

## 3.5.8 การหาความเชื่อมั่นของแบบทดสอบ โดยใช้สูตร KR-20 ของ Kuder Richardson (ล้วน สายยศ และอังคณา สายยศ. 2538: 198)

$$\text{สูตร } r_{11} = \frac{k}{k-1} \left( 1 - \frac{\sum pq}{s^2} \right)$$

เมื่อ  $r_{11}$  หมายถึง ความเชื่อมั่นของแบบทดสอบ  
 $k$  หมายถึง จำนวนข้อสอบในแบบทดสอบ

- p หมายถึง สัดส่วนของผู้ตอบถูกในข้อหนึ่งๆ  
 q หมายถึง สัดส่วนของผู้ตอบผิดในข้อหนึ่งๆ = 1-p  
 $s^2$  หมายถึง ค่าความแปรปรวนของคะแนน



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
 ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## บทที่ 4

### ผลการวิเคราะห์ข้อมูล

การดำเนินการวิจัยในครั้งนี้ มีวัตถุประสงค์เพื่อสร้างและหาประสิทธิภาพชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ที่ใช้ประกอบการเรียนวิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรม สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์ ผู้วิจัยได้ดำเนินการเก็บรวบรวมข้อมูลเพื่อหาประสิทธิภาพตามเกณฑ์ที่กำหนด 80/80 โดยการทดลองกับกลุ่มตัวอย่าง เสนอผลการวิเคราะห์ข้อมูลตามลำดับ ดังนี้

4.1 ผลการประเมินคุณภาพชุดปฏิบัติการ พีแอลซี

4.2 ผลการประเมินคุณภาพใบงานการทดลอง

4.3 ผลการหาประสิทธิภาพชุดปฏิบัติการ พีแอลซี

#### 4.1 ผลการประเมินคุณภาพชุดปฏิบัติการทดลอง พีแอลซี

การประเมินคุณภาพชุดปฏิบัติการ พีแอลซี จากผู้ทรงคุณวุฒิทั้ง 6 ท่าน มีผลการประเมินดังตารางที่ 4.1

ตารางที่ 4.1 ค่าเฉลี่ย ค่าเบี่ยงเบนมาตรฐาน และระดับคุณภาพของผู้ทรงคุณวุฒิ ต่อการประเมินชุดปฏิบัติการ พีแอลซี

| ข้อที่ | รายการประเมิน                                       | $\bar{X}$ | S.D. | ระดับคุณภาพ |
|--------|---|-----------|------|-------------|
| 1      | มีลักษณะจูงใจน่าสนใจในการเรียนรู้                   | 5.00      | 0.00 | ดีมาก       |
| 2      | เหมาะสมกับระดับของผู้เรียน                          | 4.50      | 0.54 | ดีมาก       |
| 3      | มีความสัมพันธ์การใช้ร่วมกับใบงาน                    | 4.66      | 0.51 | ดีมาก       |
| 4      | สามารถเพิ่มประสิทธิภาพในการเรียน                    | 4.66      | 0.51 | ดีมาก       |
| 5      | อุปกรณ์การสอนทำให้บรรลุตามวัตถุประสงค์ที่กำหนดไว้   | 4.33      | 0.51 | ดี          |
| 6      | อุปกรณ์การสอนให้ประสบการณ์ในการเรียนรู้             | 4.66      | 0.51 | ดีมาก       |
| 7      | ความเหมาะสมในการกำหนดตำแหน่งและติดตั้งอุปกรณ์       | 4.33      | 0.51 | ดี          |
| 8      | มีการระบุชื่อ ชุดปฏิบัติการให้ผู้เรียนเห็นได้ชัดเจน | 5.00      | 0.00 | ดีมาก       |
| 9      | มีความสะดวกในการเตรียมอุปกรณ์                       | 4.33      | 0.51 | ดี          |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางที่ 4.1 ค่าเฉลี่ย ค่าเบี่ยงเบนมาตรฐาน และระดับคุณภาพของผู้ทรงคุณวุฒิ ต่อการประเมินชุดปฏิบัติการ พีแอลซี (ต่อ)

| ข้อที่       | รายการประเมิน                     | $\bar{X}$ | S.D. | ระดับคุณภาพ |
|--------------|-----------------------------------|-----------|------|-------------|
| 10           | ความปลอดภัยในขณะที่ทำการทดลอง     | 4.66      | 0.51 | ดีมาก       |
| 11           | มีความสะดวกในการดำเนินการสอน      | 4.66      | 0.51 | ดีมาก       |
| 12           | ผู้เรียนมีส่วนร่วมในการใช้อุปกรณ์ | 4.50      | 0.54 | ดีมาก       |
| 13           | มีวิธีการใช้ไม่ยุ่งยากซับซ้อน     | 4.33      | 0.51 | ดี          |
| 14           | รูปร่าง ขนาดมีความเหมาะสม         | 4.33      | 0.51 | ดี          |
| 15           | ความสะดวกในการบำรุงรักษา          | 4.50      | 0.54 | ดีมาก       |
| ค่าเฉลี่ยรวม |                                   | 4.56      | 0.44 | ดีมาก       |

จากตารางที่ 4.1 แสดงผลการวิเคราะห์ข้อมูลการประเมินคุณภาพชุดปฏิบัติการ พีแอลซี โดยผู้ทรงคุณวุฒิ

จากผลการประเมินของผู้ทรงคุณวุฒิ พบว่ารายการประเมินที่ได้ระดับคุณภาพอยู่ในเกณฑ์ดีมาก มีค่าเฉลี่ยเท่ากับ 5 ค่าส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานเท่ากับ 0.00 ได้แก่รายการประเมินที่มีลักษณะจูงใจน่าสนใจในการเรียนรู้ และมีการระบุชื่อชุดปฏิบัติการให้ผู้เรียนเห็นได้ชัดเจน รองลงมาคือรายการประเมินที่ได้ค่าเฉลี่ยเท่ากับ 4.66 ค่าส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานเท่ากับ 0.51 ได้แก่รายการประเมินที่มีความสัมพันธ์การใช้ร่วมกับใบงาน สามารถเพิ่มประสิทธิภาพในการเรียน อุปกรณ์การสอนให้ประสบการณ์ในการเรียนรู้ ความปลอดภัยในขณะที่ทำการทดลอง มีความสะดวกในการดำเนินการสอน รายการประเมินที่ได้ค่าเฉลี่ยเท่ากับ 4.5 ค่าส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานเท่ากับ 0.54 ได้แก่รายการประเมินความเหมาะสมกับระดับของผู้เรียน ผู้เรียนมีส่วนร่วมในการใช้อุปกรณ์ และความสะดวกในการบำรุงรักษา

รายการประเมินที่ได้ระดับคุณภาพอยู่ในเกณฑ์ดี มีค่าเฉลี่ยเท่ากับ 4.33 ค่าส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานเท่ากับ 0.51 ได้แก่รายการประเมินอุปกรณ์การสอนทำให้บรรลุดตามวัตถุประสงค์ที่กำหนดไว้ ความเหมาะสมในการกำหนดตำแหน่งและติดตั้งอุปกรณ์ มีความสะดวกในการเตรียมอุปกรณ์ มีวิธีการใช้ไม่ยุ่งยากซับซ้อน และรูปร่าง ขนาดมีความเหมาะสม

สรุปได้ว่าการประเมินคุณภาพชุดปฏิบัติการ พีแอลซี โดยผู้ทรงคุณวุฒิ มีคุณภาพอยู่ในเกณฑ์ดีมาก มีค่าเฉลี่ยเท่ากับ 4.56 ค่าส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานเท่ากับ 0.44

## 4.2 ผลการประเมินคุณภาพใบงานการทดลอง

การประเมินคุณภาพใบงานการทดลอง ทั้ง 5 ใบงาน จากผู้ทรงคุณวุฒิ มีผลการวิเคราะห์ ข้อมูลดังตารางที่ 4.2

ตารางที่ 4.2 ค่าเฉลี่ย ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐาน และระดับคุณภาพของการประเมินใบงานการทดลอง

| ข้อที่       | รายการประเมิน  | $\bar{X}$ | S.D. | ระดับคุณภาพ |
|--------------|--|-----------|------|-------------|
| 1            | ใบงานครอบคลุมวัตถุประสงค์                                      | 4.66      | 0.51 | ดีมาก       |
| 2            | ใบงานมีความเหมาะสมกับวัตถุประสงค์                              | 4.66      | 0.51 | ดีมาก       |
| 3            | ใบงานมีเนื้อหาถูกต้อง  | 4.50      | 0.54 | ดีมาก       |
| 4            | ใบงานมีความเหมาะสมของลำดับขั้นความรู้                          | 4.33      | 0.51 | ดี          |
| 5            | เนื้อหาก่อให้เกิดแรงจูงใจต่อการเรียน                           | 4.50      | 0.54 | ดีมาก       |
| 6            | ใบงานมีเนื้อหาเหมาะสมกับผู้เรียน                               | 4.50      | 0.54 | ดีมาก       |
| 7            | ความชัดเจนในการอธิบายลำดับขั้นการทดลองของแต่ละขั้น             | 4.33      | 0.51 | ดี          |
| 8            | สามารถลดเวลาในการสื่อความหมายให้เข้าใจได้ดี                    | 4.33      | 0.51 | ดี          |
| 9            | ความสะดวกในการบันทึกผลที่ได้จากการทดลอง                        | 4.33      | 0.51 | ดี          |
| 10           | คำอธิบายลำดับขั้นการปฏิบัติเข้าใจง่าย<br>รูปวงจร ตาราง ถูกต้อง | 4.33      | 0.51 | ดี          |
| ค่าเฉลี่ยรวม |  | 4.45      | 0.52 | ดี          |

จากตารางที่ 4.2 สรุปผลการวิเคราะห์ข้อมูลการประเมินคุณภาพจากใบงานการทดลอง 1-5 ได้ดังนี้

จากผลการประเมินของผู้ทรงคุณวุฒิ พบว่า รายการประเมินใบงานที่ได้ระดับคุณภาพอยู่ในเกณฑ์ดีมาก มีค่าเฉลี่ยเท่ากับ 4.66 ค่าส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานเท่ากับ 0.51 ได้แก่ใบงานครอบคลุมวัตถุประสงค์ ใบงานมีความเหมาะสมกับวัตถุประสงค์ และรายการประเมินใบงานที่ได้ระดับคุณภาพอยู่ในเกณฑ์ดีมาก มีค่าเฉลี่ยเท่ากับ 4.50 ค่าส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานเท่ากับ 0.54 ได้แก่ใบงานมีเนื้อหาถูกต้อง เนื้อหาก่อให้เกิดแรงจูงใจต่อการเรียน ใบงานมีเนื้อหาเหมาะสมกับผู้เรียน

รายการประเมินใบงานที่ได้ระดับคุณภาพอยู่ในเกณฑ์ดี มีค่าเฉลี่ยเท่ากับ 4.33 ค่าส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานเท่ากับ 0.51 ได้แก่ใบงานมีความเหมาะสมของลำดับขั้นความรู้ ความชัดเจนในการอธิบายลำดับขั้นการทดลองของแต่ละขั้น สามารถลดเวลาในการสื่อความหมายให้เข้าใจได้ดี

ความสะดวกในการบันทึกผลที่ได้จากการทดลอง และคำอธิบายลำดับขั้นการปฏิบัติเข้าใจง่ายรูป  
วงจร ตาราง ถูกต้อง

สรุปได้ว่า จากการประเมินคุณภาพใบงานการทดลองโดยผู้ทรงคุณวุฒิ เห็นว่ามีคุณภาพ  
อยู่ในระดับดี มีค่าเฉลี่ยรวมเท่ากับ 4.45 มีส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานเท่ากับ 0.52

### 4.3 ผลการหาประสิทธิภาพชุดปฏิบัติการ พีแอลซี

ประสิทธิภาพของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี หาได้จากการทดลองกับกลุ่มตัวอย่างจำนวน 30  
คน โดยเป็นนักศึกษาระดับปริญญาตรี สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าอุตสาหกรรม และสาขาวิชา  
เทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ คณะเทคโนโลยีอุตสาหกรรม มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์  
ได้ผลดังตารางที่ 4.3

ตารางที่ 4.3 คะแนนของการปฏิบัติใบงานระหว่างเรียนและใบงานรวมของกลุ่มตัวอย่าง

| คนที่ | คะแนนปฏิบัติใบงานระหว่างเรียน |                |                |                |                | คะแนนรวมของ<br>การปฏิบัติใบงาน<br>ระหว่างเรียน<br>(25 คะแนน) | คะแนนรวมของ<br>การปฏิบัติใบ<br>งานรวม<br>(20 คะแนน) |
|-------|-------------------------------|----------------|----------------|----------------|----------------|--|---|
|       | ใบงาน<br>ที่ 1                | ใบงาน<br>ที่ 2 | ใบงาน<br>ที่ 3 | ใบงาน<br>ที่ 4 | ใบงาน<br>ที่ 5 |  |   |
| 1     | 5                             | 3              | 4              | 4              | 4              | 20   | 15  |
| 2     | 4                             | 4              | 3              | 4              | 4              | 19   | 15  |
| 3     | 5                             | 4              | 3              | 4              | 3              | 19   | 15  |
| 4     | 4                             | 4              | 4              | 4              | 4              | 20   | 16  |
| 5     | 4                             | 4              | 4              | 4              | 3              | 19   | 16  |
| 6     | 5                             | 5              | 4              | 4              | 5              | 23   | 18  |
| 7     | 4                             | 4              | 4              | 3              | 4              | 19   | 16  |
| 8     | 4                             | 4              | 4              | 4              | 4              | 20   | 16  |
| 9     | 4                             | 3              | 4              | 3              | 3              | 17   | 15  |
| 10    | 4                             | 4              | 4              | 4              | 4              | 20   | 16  |
| 11    | 5                             | 4              | 3              | 4              | 4              | 20   | 16  |
| 12    | 5                             | 4              | 4              | 4              | 4              | 21   | 16  |
| 13    | 5                             | 5              | 4              | 5              | 4              | 23   | 17  |
| 14    | 5                             | 5              | 4              | 5              | 4              | 23   | 17  |

ตารางที่ 4.3 คะแนนของการปฏิบัติไงานระหว่างเรียนและไงานรวมของกลุ่มตัวอย่าง (ต่อ)

| คนที่                    | คะแนนปฏิบัติไงานระหว่างเรียน |               |               |               |               | คะแนนรวมของ<br>การปฏิบัติไงาน<br>ระหว่างเรียน<br>(25 คะแนน) | คะแนนรวมของ<br>การปฏิบัติไงาน<br>รวม<br>(20 คะแนน) |
|--------------------------|------------------------------|---------------|---------------|---------------|---------------|---|--|
|                          | ไงาน<br>ที่ 1                | ไงาน<br>ที่ 2 | ไงาน<br>ที่ 3 | ไงาน<br>ที่ 4 | ไงาน<br>ที่ 5 |   |  |
| 15                       | 5                            | 4             | 4             | 3             | 4             | 20  | 18   |
| 16                       | 4                            | 4             | 3             | 3             | 3             | 17  | 15   |
| 17                       | 5                            | 5             | 5             | 4             | 4             | 23  | 17   |
| 18                       | 5                            | 4             | 4             | 4             | 3             | 20  | 15   |
| 19                       | 4                            | 4             | 4             | 3             | 4             | 19  | 15   |
| 20                       | 4                            | 3             | 3             | 4             | 3             | 17  | 15   |
| 21                       | 5                            | 5             | 4             | 3             | 4             | 21  | 17   |
| 22                       | 5                            | 4             | 4             | 4             | 3             | 20  | 16   |
| 23                       | 5                            | 4             | 3             | 4             | 3             | 19  | 15   |
| 24                       | 5                            | 5             | 5             | 5             | 5             | 25  | 19   |
| 25                       | 5                            | 5             | 5             | 4             | 4             | 23  | 17   |
| 26                       | 5                            | 4             | 4             | 4             | 4             | 21  | 16   |
| 27                       | 4                            | 3             | 4             | 3             | 3             | 17  | 15   |
| 28                       | 5                            | 5             | 4             | 4             | 4             | 22  | 16   |
| 29                       | 4                            | 4             | 4             | 4             | 4             | 20  | 16   |
| 30                       | 5                            | 5             | 4             | 4             | 4             | 22  | 17   |
| คะแนนรวม                 |                              |               |               |               |               | $\sum X = 609$  | $\sum Y = 483$                                     |
| คะแนนเฉลี่ย              |                              |               |               |               |               | $\bar{X} = 20.30$   | $\bar{Y} = 16.10$                                  |
| ค่าประสิทธิภาพ $E_1/E_2$ |                              |               |               |               |               | $E1 = 81.20$  | $E2 = 80.50$                                       |

จากตารางที่ 4.3 พบว่า คะแนนรวมของการปฏิบัติไงานระหว่างเรียนทั้งหมด 5 ไงานของกลุ่มตัวอย่างจำนวน 30 คน มีค่าคะแนนรวมเท่ากับ 609 คะแนน และมีค่าเฉลี่ยเท่ากับ 20.30 คะแนน ดังนั้นจะได้ค่าประสิทธิภาพการปฏิบัติไงานระหว่างเรียน ( $E_1$ ) เท่ากับ 81.20 ในส่วนคะแนนรวมของการปฏิบัติไงานรวมมีค่าคะแนนรวมเท่ากับ 483 คะแนน และมีค่าเฉลี่ยเท่ากับ 16.10 คะแนน ดังนั้นจะได้ค่าประสิทธิภาพการปฏิบัติไงานรวม ( $E_2$ ) เท่ากับ 80.50

ตารางที่ 4.4 ผลสรุปการหาประสิทธิภาพของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี จากกลุ่มตัวอย่างจำนวน 30 คน

| รายการ                              | จำนวนผู้เรียน | คะแนนเต็ม | คะแนนเฉลี่ยที่ได้ | ร้อยละ | เกณฑ์ร้อยละ |
|-------------------------------------|---------------|-----------|-------------------|--------|-------------|
| คะแนนการทำแบบทดสอบใบงานระหว่างเรียน | 30            | 750       | 609               | 81.20  | 80          |
| คะแนนการทำแบบทดสอบใบงานรวม          | 30            | 600       | 483               | 80.50  | 80          |

จากตารางที่ 4.4 จะเห็นได้ว่า การปฏิบัติใบงานระหว่างเรียนได้คะแนนเฉลี่ยเท่ากับ 609 คิดเป็นร้อยละ 81.20 และคะแนนการปฏิบัติใบงานรวมได้คะแนนเฉลี่ยเท่ากับ 483 คิดเป็นร้อยละ 80.50 ดังนั้น โมดูลบอร์ดชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ที่ผู้วิจัยสร้างขึ้นมีประสิทธิภาพเท่ากับ 81.20/80.50 ซึ่งสูงกว่าเกณฑ์ที่กำหนดไว้คือ 80/80

## บทที่ 5

### สรุปผลการวิจัย อภิปรายผลและข้อเสนอแนะ

การวิจัยในครั้งนี้เป็นการวิจัยเพื่อสร้างและหาประสิทธิภาพของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ที่ใช้ประกอบการเรียนวิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรม สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ คณะเทคโนโลยีอุตสาหกรรม มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์ ได้สรุปผลการวิจัยและข้อเสนอแนะดังนี้

#### 5.1 สรุปผลการวิจัย

##### 5.1.1 วัตถุประสงค์ของการวิจัย

1. เพื่อสร้างชุดปฏิบัติการ พีแอลซี
2. เพื่อหาคุณภาพ และประสิทธิภาพของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี

##### 5.1.2 สมมติฐานของการวิจัย

ชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ที่ผู้วิจัยสร้างขึ้นมีคุณภาพอยู่ในเกณฑ์ดี ( $\bar{X} \geq 3.5$ ) สามารถนำไปใช้ในการเรียนการสอน วิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรม ได้อย่างมีประสิทธิภาพไม่ต่ำกว่าเกณฑ์ 80/80

##### 5.1.3 ประชากรและกลุ่มตัวอย่าง

1. ประชากรที่ใช้ในการวิจัยครั้งนี้ คือ นักศึกษาระดับปริญญาตรี ชั้นปีที่ 3 สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าอุตสาหกรรม และสาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ คณะเทคโนโลยีอุตสาหกรรม มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์ ปีการศึกษา 2551 จำนวน 115 คน
2. กลุ่มตัวอย่างที่ใช้ในการวิจัยครั้งนี้ คือ นักศึกษาระดับปริญญาตรี ชั้นปีที่ 3 สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าอุตสาหกรรม และสาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ คณะเทคโนโลยีอุตสาหกรรม มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์ ปีการศึกษา 2551 จำนวน 30 คน โดยการสุ่มอย่างง่าย

##### 5.1.4 เครื่องมือที่ใช้ในการวิจัย

เครื่องมือที่ใช้ในการวิจัยประกอบด้วย ชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ใบงานการทดลอง แบบทดสอบ และแบบประเมินคุณภาพ

##### 5.1.5 การเก็บรวบรวมข้อมูล

ขั้นตอนการทดลองใช้ใบงานและชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ที่สร้างขึ้นและการเก็บรวบรวมข้อมูลต่างๆมีลำดับขั้นตอนในการดำเนินการดังนี้

1. บันทึกเสนอขอความอนุเคราะห์ให้งานบัณฑิตศึกษา คณะครุศาสตร์อุตสาหกรรม สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง ออกหนังสือขอความร่วมมือไปยัง มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์ ในการนำเอาชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ที่ผู้วิจัยสร้างขึ้นนำไปใช้กับกลุ่มตัวอย่างที่กำหนดไว้

2. นำใบงานและชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ที่สร้างขึ้น ไปดำเนินการวิจัยกับกลุ่มตัวอย่าง ในการวิจัย ซึ่งเป็นนักศึกษาระดับปริญญาตรี ชั้นปีที่ 3 สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าอุตสาหกรรม สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ คณะเทคโนโลยีอุตสาหกรรม มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์ จำนวน 30 คน แนะนำชุดปฏิบัติการ พีแอลซี และใบงานการทดลอง แก่กลุ่มตัวอย่างโดยให้ทราบถึงขอบข่ายการใช้งาน หลักการในการทำงาน วิธีปฏิบัติก่อนการทดลอง และอธิบายทฤษฎีพร้อมคำแนะนำในการทดลองทุกครั้ง

3. ทดลองใบงานแต่ละใบงาน และทำแบบทดสอบท้ายใบงานจนครบ 5 ใบงาน นำคะแนนที่ได้จากแบบทดสอบของแต่ละใบงาน หาผลสัมฤทธิ์ทางการเรียนของกลุ่มตัวอย่าง หลังจากเรียนจนครบทั้ง 5 ใบงานแล้ว ให้ทำใบงานรวมอีก 1 ใบงาน และแบบทดสอบรวมอีก 1 ชุด นำข้อมูลที่ได้มาหาผลสัมฤทธิ์ทางการเรียนของกลุ่มตัวอย่าง นำคะแนนที่ได้มาคำนวณหาประสิทธิภาพตามเกณฑ์ 80 / 80

#### 5.1.6 การวิเคราะห์ข้อมูล

ผู้วิจัยได้ดำเนินการวิเคราะห์ข้อมูล ดังนี้

1. การวิเคราะห์คุณภาพชุดปฏิบัติการ พีแอลซี  
จากการประเมินคุณภาพโดยผู้ทรงคุณวุฒิทั้ง 6 ท่าน พบว่ามีคุณภาพอยู่ในระดับดีมาก มีค่าเฉลี่ยเท่ากับ 4.56 และค่าส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานเท่ากับ 0.44
2. การวิเคราะห์คุณภาพใบงานการทดลอง  
การประเมินคุณภาพใบงานการทดลองจากผู้ทรงคุณวุฒิทั้ง 6 ท่าน พบว่ามีคุณภาพอยู่ในระดับดี มีค่าเฉลี่ยเท่ากับ 4.45 และค่าส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานเท่ากับ 0.52
3. การวิเคราะห์คุณภาพแบบทดสอบวัดผลสัมฤทธิ์ทางการเรียน  
วิเคราะห์แบบทดสอบวัดผลสัมฤทธิ์ทางการเรียน โดยหาความยากง่าย และหาค่าอำนาจจำแนกของข้อสอบรายข้อ และหาค่าความเชื่อมั่นแบบทดสอบ
4. การวิเคราะห์หาประสิทธิภาพของโมดูลบอร์ดชุดปฏิบัติการ พีแอลซี  
จากการวิเคราะห์หาประสิทธิภาพพบว่าโมดูลบอร์ดชุดปฏิบัติการ พีแอลซี มีประสิทธิภาพเท่ากับ 81.20/80.50 ซึ่งสูงกว่าเกณฑ์ที่กำหนดไว้คือ 80/80

### 5.1.7 สรุปผลการวิจัย

จากการดำเนินการวิจัยตามขั้นตอนดังกล่าว สรุปผลการวิจัยดังนี้

คุณภาพของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี โดยการประเมินของผู้ทรงคุณวุฒิ มีความเห็นว่าชุดปฏิบัติการที่สร้างขึ้นมีข้อที่ดีมากในลักษณะจูงใจน่าสนใจในการเรียนรู้ มีการระบุชื่อชุดปฏิบัติการให้ผู้เรียนเห็นได้ชัดเจน มีความสัมพันธ์การใช้ร่วมกับใบงาน สามารถเพิ่มประสิทธิภาพในการเรียน เป็นอุปกรณ์การสอนที่ให้ประสบการณ์ในการเรียนรู้ มีความปลอดภัยในขณะที่ทำการทดลอง และมีความสะดวกในการดำเนินการสอน ส่วนที่ควรพัฒนาในเรื่องความสะดวกในการเตรียมอุปกรณ์ มีวิธีการใช้งานยุ่งยากซับซ้อน และรูปร่าง ขนาดของชุดทดลองซึ่งอยู่ในเกณฑ์ดี สรุปโดยรวมได้ว่าชุดปฏิบัติการทดลองพีแอลซี มีคุณภาพอยู่ในเกณฑ์ดีมาก มีค่าเฉลี่ยเท่ากับ 4.56 และค่าส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานเท่ากับ 0.44

คุณภาพของใบงานการทดลองโดยผู้ทรงคุณวุฒิ มีความคิดเห็นว่าใบงานที่สร้างขึ้นมีข้อที่ดีมากในเรื่องของเนื้อหาของใบงานก่อให้เกิดแรงจูงใจต่อการเรียน มีเนื้อหาเหมาะสมกับระดับผู้เรียน ใบงานครอบคลุมวัตถุประสงค์ มีความเหมาะสมกับวัตถุประสงค์ และใบงานมีเนื้อหาถูกต้องสมบูรณ์ แต่มีส่วนที่จะต้องพัฒนาในเรื่องของความชัดเจนในการอธิบายลำดับขั้นการทดลองของแต่ละขั้น ความสะดวกในการบันทึกผลที่ได้จากการทดลองอยู่ในเกณฑ์ดี สามารถสรุปได้ว่าใบงานการทดลองที่ผู้วิจัยสร้างขึ้นมีคุณภาพอยู่ในเกณฑ์ดี มีค่าเฉลี่ยเท่ากับ 4.45 และค่าส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานเท่ากับ 0.52

การหาประสิทธิภาพของชุดปฏิบัติการ พีแอลซี กับกลุ่มตัวอย่างจำนวน 30 คน ผลการวิจัยซึ่งได้จากการวิเคราะห์ข้อมูลปรากฏว่าชุดทดลองที่สร้างขึ้นมีประสิทธิภาพ 81.20/80.50 สูงกว่าเกณฑ์ที่กำหนดไว้คือ 80/80

### 5.2 อภิปรายผลการวิจัย

จากผลการวิจัยชุดปฏิบัติการ พีแอลซี พบว่าชุดปฏิบัติการที่ผู้วิจัยสร้างขึ้นมีคุณภาพอยู่ในเกณฑ์ที่ดีมากเป็นส่วนใหญ่ ทั้งนี้ผู้วิจัยมีกระบวนการสร้างอย่างเป็นระบบทุกขั้นตอนผ่านการตรวจสอบและได้รับคำแนะนำจากผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์ ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์ร่วม และผ่านการประเมินจากผู้ทรงคุณวุฒิ ก่อนจะนำชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ไปทดลองใช้กับกลุ่มตัวอย่าง ได้ทำการทดลองกับกลุ่มนักศึกษาที่เคยเรียนวิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรมจำนวน 3 คน เพื่อหาข้อผิดพลาดและนำมาปรับปรุงแก้ไขชุดปฏิบัติการ พีแอลซี ในส่วนที่ยังไม่สมบูรณ์เพื่อให้ได้ชุดทดลองที่มีประสิทธิภาพตามเกณฑ์ที่กำหนดไว้ ก่อนที่จะนำไปทดลองจริงกับกลุ่มตัวอย่าง

ประสิทธิภาพของชุดปฏิบัติการเป็นไปตามสมมติฐานการวิจัยโดยค่าผลสัมฤทธิ์ที่ได้มีค่าประสิทธิภาพ 81.20/80.50 สูงกว่าเกณฑ์ที่กำหนดไว้คือ 80/80 ทั้งนี้เพราะผู้ทดลองสนใจในการปฏิบัติใบงานการทดลอง เนื่องจากในการจัดทำใบงานการทดลองเป็นระบบ เนื้อหาใบงานการทดลอง

มีความเหมาะสม และมีความยากง่ายในการปฏิบัติเป็นไปอย่างเป็นขั้นเป็นตอน เป็นการกระตุ้นให้ ผู้ทดลองมีความสนใจ อีกทั้งเมื่อทดลองปฏิบัติใบงานการทดลองแล้วผู้ทดลองสามารถเห็นผลการ ปฏิบัติได้อย่างชัดเจนเป็นการเสริมแรงให้ผู้ทดลองมีความกระตือรือร้นในการปฏิบัติใบงานการทดลอง

ในการปฏิบัติใบงานการทดลองระหว่างเรียนจำนวน 5 ใบงานพบว่า คะแนนในการปฏิบัติใบ งานที่ 1 มีค่าคะแนนรวมสูงที่สุด ซึ่งสูงกว่าการปฏิบัติใบงานการทดลองอื่นๆ เนื่องจากใบงานการ ทดลองที่ 1 เป็นการใช้คำสั่งพื้นฐานที่ง่ายและไม่ยุ่งยากสลับซับซ้อน ไม่ต้องต่อวงจรกับชุดปฏิบัติการ ส่วนอื่นๆ ทำให้ผู้ทดลองมีเวลาในการทบทวนเนื้อหาที่ทดลอง ในส่วนใบงานที่มีคะแนนต่ำสุดคือใบ งานการทดลองที่ 5 เนื่องจากมีเนื้อหาเยอะ และเป็นการดัดแปลงการทำงานของใบงานการทดลอง พื้นฐานที่มีความซับซ้อน ต้องใช้ความคิดและเทคนิคต่างๆ มาประกอบกัน มีส่วนของความรู้ใหม่ที่ ต้องศึกษาเพิ่มเติมและมีวงจรที่ต่อมากขึ้นทำให้คะแนนที่ได้มีค่าน้อยที่สุด ในการปฏิบัติใบงานการ ทดลองรวมพบว่ามีคะแนนน้อยกว่าการปฏิบัติใบงานการทดลองระหว่างเรียน เนื่องจากใบงานการ ทดลองรวมวงจรที่ต่อมีความยุ่งยาก โปรแกรมมีความซับซ้อนและมีเนื้อหาเยอะ อีกทั้งยังไม่มีเวลาใน การทบทวนความรู้เดิมจากการปฏิบัติใบงานการทดลองระหว่างเรียน จึงมีผลทำให้ค่าคะแนนรวมเฉลี่ยที่ ได้มีค่าน้อยกว่าการปฏิบัติใบงานการทดลองระหว่างเรียน ซึ่งสอดคล้องกับงานวิจัยของสุวิชัย เลิศ สถาพรสุข (2547) ผู้วิจัยได้ทำการสร้างชุดทดลองการประยุกต์ใช้งานไมโครคอนโทรลเลอร์ MCS-51 พบว่า ชุดทดลองการประยุกต์ใช้งานไมโครคอนโทรลเลอร์ MCS-51 ที่สร้างขึ้นมีประสิทธิภาพ 82.89/81.45 สูงกว่าเกณฑ์ 80/80 ที่กำหนดไว้และเป็นไปตามสมมติฐานการวิจัย

### 5.3 ข้อเสนอแนะ

#### 5.3.1 ข้อเสนอแนะเพื่อนำผลวิจัยไปใช้

1. นำชุดปฏิบัติการที่สร้างขึ้นไปใช้ประกอบการเรียนการสอนวิชาคอมพิวเตอร์ในงาน อุตสาหกรรม และวิชาที่เกี่ยวข้องได้
2. เป็นแนวทางในการพัฒนาชุดปฏิบัติการทดลอง ในรายวิชาเรียนอื่นๆ

#### 5.3.2 ข้อเสนอแนะเพื่อการวิจัยครั้งต่อไป

พัฒนาชุดปฏิบัติการทดลองพีแอลซีหลายๆยี่ห้อ และพัฒนารูปแบบการควบคุมให้ สอดคล้องกับกระบวนการผลิตในภาคอุตสาหกรรมให้มากยิ่งขึ้น

## บรรณานุกรม

- คมเพชร หิรัญพานิช. 2548. “การพัฒนาชุดทดลองการเชื่อมต่อไมโคร โพรเซสเซอร์ประมวลผลสัญญาณดิจิทัล DSP” วิทยานิพนธ์ ปริญญาครุศาสตร์อุตสาหกรรมมหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร บัณฑิตวิทยาลัย, สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง.
- ณรงค์ ต้นชีวะวงศ์. 2548. ระบบ PLC. กรุงเทพฯ : สมาคมส่งเสริมเทคโนโลยี (ไทย-ญี่ปุ่น)
- ธีรศิลป์ ทุมวิภาต. 2547. เรียนรู้ PLC ขั้นต้น ขั้นกลางและขั้นสูงด้วยตนเอง. กรุงเทพฯ : สำนักพิมพ์ ซีเอ็ดยูเคชั่น.
- บุญเชิด ภิญโญอนันตพงษ์. 2538. การวัดและการประเมินผลการศึกษาและการประยุกต์. กรุงเทพฯ. อักษรเจริญทัศน์.
- พิพัฒน์ สมใจ. 2545. “การสร้างและหาประสิทธิภาพของชุดปฏิบัติการวงจรออปแอมป์ วิชาปฏิบัติอิเล็กทรอนิกส์ 1 โปรแกรมวิชาอิเล็กทรอนิกส์ คณะวิทยาศาสตร์ ตามหลักสูตรอนุปริญญาสถาบันราชภัฏ กระทรวงศึกษาธิการ” วิทยานิพนธ์ ปริญญาครุศาสตร์อุตสาหกรรมมหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร บัณฑิตวิทยาลัย, สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง.
- พิสิฐ เมธาภัทร และธีระพล เมธิกุล. 2539. ยุทธวิธีการเรียนการสอนวิชาเทคนิค. กรุงเทพฯ : สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าพระนครเหนือ.
- พิเชษฐ์ ฉิมรัตน์. 2549. “การสร้างและหาประสิทธิภาพชุดทดลองอุปกรณ์ตรวจวัดแสง วิชาเซ็นเซอร์และทรานสดิวเซอร์” วิทยานิพนธ์ ปริญญาครุศาสตร์อุตสาหกรรมมหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร บัณฑิตวิทยาลัย, สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง.
- พชรทอง โพธิ์ปัญญา. 2540. “การสร้างและหาประสิทธิภาพชุดทดลองการติดต่อสื่อสารด้วยเส้นใยแก้วนำแสง” วิทยานิพนธ์ครุศาสตร์อุตสาหกรรมมหาบัณฑิต ภาควิชาครุศาสตร์ไฟฟ้า คณะครุศาสตร์อุตสาหกรรม สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าพระนครเหนือ.
- ภัทรา นิคมานนท์. 2539. การวัดและการประเมินผลและการสร้างแบบทดสอบ. กรุงเทพฯ : อักษรบัณฑิต.
- เมืองมล เสนเพ็ญ. 2548. “ชุดทดลองการควบคุมลิฟต์ 4 ชั้น ด้วยเครื่องโปรแกรมมาเบิลคอนโทรลเลอร์” วิทยานิพนธ์ ปริญญาครุศาสตร์อุตสาหกรรมมหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร บัณฑิตวิทยาลัย, สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง.

- บุทรพิชัย กล้าหาญ. 2547. “การสร้างชุดปฏิบัติการและหาประสิทธิภาพของชุดปฏิบัติการวงจรองความถี่” วิทยานิพนธ์ ปริญญาครุศาสตร์อุตสาหกรรมมหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร บัณฑิตวิทยาลัย, สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง.
- รวิวรรณ ชินะตระกูล. 2542. การทำวิจัยทางการศึกษา. กรุงเทพฯ : บริษัท ที.พี.พรีนธ์ จำกัด.
- ล้วน สายยศ และอังคณา สายยศ. 2538. หลักการวิจัยทางการศึกษา. กรุงเทพฯ : ศูนย์ส่งเสริมวิชาการ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าพระนครเหนือ.
- วัลลภ จันทร์ตระกูล. 2542. แนวทางการออกแบบอุปกรณ์ช่วยสอนประเภทอุปกรณ์สาธิต. วารสาร อาชีวศึกษา.
- วิไลพร วรจิตตานนท์. 2549. “วิจัยทางการศึกษา”. ภาควิชาครุศาสตร์อุตสาหกรรม. คณะครุศาสตร์ อุตสาหกรรม. สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง.
- สุนทร ก้องสินธุ. 2547. “การพัฒนาชุดฝึกการเชื่อมต่อพื้นฐานไมโครคอนโทรลเลอร์ตระกูล MCS-51” วิทยานิพนธ์ ปริญญาครุศาสตร์อุตสาหกรรมมหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร บัณฑิตวิทยาลัย, สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง.
- สุรพงษ์ สิริพงศ์คี. 2546. “การออกแบบวงจรและสร้างโมดูลบอร์ดชุดปฏิบัติการไมโครคอนโทรลเลอร์ PIC16F876” วิทยานิพนธ์ ปริญญาครุศาสตร์อุตสาหกรรมมหาบัณฑิต สาขาวิชา วิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร บัณฑิตวิทยาลัย, สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหาร ลาดกระบัง.
- สุวัชชัย เลิศสถาพรสุข. 2547. “ชุดทดลองการประยุกต์ใช้งานไมโครคอนโทรลเลอร์ MCS-51” วิทยานิพนธ์ ปริญญาครุศาสตร์อุตสาหกรรมมหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร บัณฑิตวิทยาลัย, สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง.
- อนันต์ศักดิ์ เสถียรศักดิ์. 2548. “เพื่อการสร้างและหาคุณภาพของชุดปฏิบัติการวงจรคอมไบเนชันและซี เควนซีลโดยใช้ CPLD” วิทยานิพนธ์ ปริญญาครุศาสตร์อุตสาหกรรมมหาบัณฑิต สาขาวิชา วิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร บัณฑิตวิทยาลัย, สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหาร ลาดกระบัง.



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



ประกาศคณะกรรมการอุดมศึกษา  
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง  
เรื่อง ผลการพิจารณาหัวข้อและเค้าโครงวิทยานิพนธ์

คณะกรรมการอุดมศึกษา โดยความเห็นชอบของคณะกรรมการพิจารณาหัวข้อและเค้าโครงวิทยานิพนธ์ ขอประกาศรายชื่อหัวข้อและเค้าโครงวิทยานิพนธ์ หลักสูตรครุศาสตรบัณฑิต สาขาวิชา สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร ซึ่งได้รับอนุมัติเมื่อวันที่ 13 มีนาคม 2552 ให้ดำเนินการดังนี้

นายสุรเชษฐ์ วงศ์ชัยประทุม รหัสประจำตัว 47065422 ให้ทำวิทยานิพนธ์เรื่อง “โมดูลบอร์ดชุดปฏิบัติการ พีแอลซี วิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรมตามหลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์ (Modual Board PLC Set Industrial Computer for Bachelor of Science in Electrical and Electronics Technology Surindra Rajabhat University โดยมี ผศ.ดร.ธีระพล เทพหัสดิน ณ อยุธยา เป็นอาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ และ ผศ.กิติพงศ์ มะโน เป็นอาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ร่วม

ทั้งนี้ให้นักศึกษาค้นคว้าและเขียนวิทยานิพนธ์ โดยปรึกษากับอาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ให้เสร็จสิ้นภายในเวลาที่กำหนดในระเบียบของสถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

ประกาศ ณ วันที่ 16 มีนาคม พ.ศ. 2552

(รองศาสตราจารย์ พีระวุฒิ สุวรรณจันทร์)

คณบดี



ที่ ศร 0524.04/ 0833

คณะกรรมการอุตสาหกรรม

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

ถนนฉลองกรุง เขตลาดกระบัง กรุงเทพฯ 10520

๒๐ มีนาคม ๒๕๕๒

เรื่อง ขอเชิญเป็นผู้ทรงคุณวุฒิตรวจและประเมินคุณภาพของชุดทดลอง คุณภาพของใบงานและ  
คุณภาพของแบบประเมินเพื่อการวิจัย

เรียน นายประทีน พิมสวรรค์

สิ่งที่ส่งมาด้วย แบบประเมินเพื่อการวิจัย

ด้วย นายสุรเชษฐ์ วงศ์ชัยประทุม นักศึกษาระดับปริญญาโท หลักสูตรครุศาสตร์อุตสาหกรรม  
มหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง  
กำลังทำวิทยานิพนธ์ เรื่อง “โมดูลบอร์ดชุดปฏิบัติการ พีแอลซี วิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรมตาม  
หลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์”  
โดยมี ผศ.ดร.ธีระพล เทพหัสดิน ณ อยุธยา เป็นอาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ และ ผศ.กิติพงษ์ มะโน  
เป็นอาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ร่วม

คณะกรรมการอุตสาหกรรม พิจารณาแล้วเห็นว่าท่านเป็นผู้มีความรู้ความสามารถเกี่ยวกับเรื่อง  
ดังกล่าวเป็นอย่างดี จึงขอเชิญท่านเป็นผู้ทรงคุณวุฒิตรวจและประเมินคุณภาพของชุดทดลอง คุณภาพของ  
ใบงาน และคุณภาพของแบบประเมินนี้ว่ามีความถูกต้องและเหมาะสมมากน้อยเพียงใด ซึ่งผลการตรวจและ  
ประเมินของท่านจะช่วยให้งานวิจัยของ นายสุรเชษฐ์ วงศ์ชัยประทุม มีความสมบูรณ์ยิ่งขึ้น

จึงเรียนมาเพื่อโปรดพิจารณาและหวังว่าจะได้รับความอนุเคราะห์จากท่านด้วยดีและขอขอบคุณเป็น  
อย่างยิ่งมา ณ โอกาสนี้ด้วย

ขอแสดงความนับถือ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์จระเสกข์ ตรีเมธสุนทร)

รองคณบดีกำกับดูแลงานด้านบัณฑิตศึกษา

ปฏิบัติราชการแทนคณบดี

หน่วยบัณฑิตศึกษา

โทร. 02-737-3000 ต่อ 3692

โทรสาร. 02- 326-4325

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



ที่ ศช 0524.04/ 0833

คณะกรรมการอุตสาหกรรม

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

ถนนฉลองกรุง เขตลาดกระบัง กรุงเทพฯ 10520

๕๐ มีนาคม 2552

เรื่อง ขอเชิญเป็นผู้ทรงคุณวุฒิตรวจและประเมินคุณภาพของชุดทดลอง คุณภาพของใบงานและ  
คุณภาพของแบบประเมินเพื่อการวิจัย

เรียน อาจารย์กิติพงษ์ แซ่เตียว

สิ่งที่ส่งมาด้วย แบบประเมินเพื่อการวิจัย

ด้วย นายสุรเชษฐ์ วงศ์ชัยประทุม นักศึกษาระดับปริญญาโท หลักสูตรครุศาสตรอุตสาหกรรม  
มหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง  
กำลังทำวิทยานิพนธ์ เรื่อง “โมดูลบอร์ดชุดปฏิบัติการ พีแอลซี วิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรมตาม  
หลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์”  
โดยมี ผศ.ดร.ธีระพล เทพหัสดิน ณ อยุธยา เป็นอาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ และ ผศ.กิติพงษ์ มะโน  
เป็นอาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ร่วม

คณะกรรมการอุตสาหกรรม พิจารณาแล้วเห็นว่าท่านเป็นผู้มีความรู้ความสามารถเกี่ยวกับเรื่อง  
ดังกล่าวเป็นอย่างดี จึงขอเชิญท่านเป็นผู้ทรงคุณวุฒิตรวจและประเมินคุณภาพของชุดทดลอง คุณภาพของ  
ใบงาน และคุณภาพของแบบประเมินนี้ว่ามีความถูกต้องและเหมาะสมมากน้อยเพียงใด ซึ่งผลการตรวจและ  
ประเมินของท่านจะช่วยให้งานวิจัยของ นายสุรเชษฐ์ วงศ์ชัยประทุม มีความสมบูรณ์ยิ่งขึ้น

จึงเรียนมาเพื่อโปรดพิจารณาและหวังว่าจะได้รับความอนุเคราะห์จากท่านด้วยดีและขอขอบคุณเป็น  
อย่างขั้มา ณ โอกาสนี้ด้วย

ขอแสดงความนับถือ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์จระเสกข์ ตรีเมธสุนทร)

รองคณบดีกำกับดูแลงานด้านบัณฑิตศึกษา

ปฏิบัติราชการแทนคณบดี

หน่วยบัณฑิตศึกษา

โทร. 02-737-3000 ต่อ 3692

โทรสาร. 02-326-4325

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



ที่ ศธ 0524.04/ 0833

คณะกรรมการอุดมศึกษา

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

ถนนฉลองกรุง เขตลาดกระบัง กรุงเทพฯ 10520

๒๐ มีนาคม ๒๕๕๒

เรื่อง ขอเชิญเป็นผู้ทรงคุณวุฒิตรวจและประเมินคุณภาพของชุดทดลอง คุณภาพของใบงานและ  
คุณภาพของแบบประเมินเพื่อการวิจัย

เรียน อาจารย์สันติ ศรีงมี

สิ่งที่ส่งมาด้วย แบบประเมินเพื่อการวิจัย

ด้วย นายสุรเชษฐ์ วงศ์ชัยประทุม นักศึกษาระดับปริญญาโท หลักสูตรครุศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง กำลังทำวิทยานิพนธ์ เรื่อง “โมดูลบอร์ดชุดปฏิบัติการ พีแอลซี วิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรมตามหลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์” โดยมี ผศ.ดร.ธีระพล เทพหัสดิน ณ อยุธยา เป็นอาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ และ ผศ.กิติพงษ์ มะโน เป็นอาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ร่วม

คณะกรรมการอุดมศึกษา พิจารณาแล้วเห็นว่าท่านเป็นผู้มีความรู้ความสามารถเกี่ยวกับเรื่องดังกล่าวเป็นอย่างดี จึงขอเชิญท่านเป็นผู้ทรงคุณวุฒิตรวจและประเมินคุณภาพของชุดทดลอง คุณภาพของใบงาน และคุณภาพของแบบประเมินนี้ว่ามีความถูกต้องและเหมาะสมมากน้อยเพียงใด ซึ่งผลการตรวจและประเมินของท่านจะช่วยให้งานวิจัยของ นายสุรเชษฐ์ วงศ์ชัยประทุม มีความสมบูรณ์ยิ่งขึ้น

จึงเรียนมาเพื่อโปรดพิจารณาและหวังว่าจะได้รับความอนุเคราะห์จากท่านด้วยดีและขอขอบคุณเป็นอย่างยิ่งมา ณ โอกาสนี้ด้วย

ขอแสดงความนับถือ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์จรัสเสกข์ ศรีเมธสุนทร)

รองคณบดีกำกับดูแลงานด้านบัณฑิตศึกษา

ปฏิบัติราชการแทนคณบดี

หน่วยบัณฑิตศึกษา

โทร. 02-737-3000 ต่อ 3692

โทรสาร. 02- 326-4325

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



## บันทึกข้อความ

ส่วนราชการ คณะครุศาสตร์อุตสาหกรรม หน่วยบัณฑิตศึกษา งานทะเบียน โทร.3692

ที่ ศธ 0524.04 / 0833

วันที่ ๕๐ มีนาคม 2552

เรื่อง ขอบเชิญเป็นผู้ทรงคุณวุฒิตรวจและประเมินคุณภาพของชุดทดลอง คุณภาพของใบงานและ  
คุณภาพของแบบประเมินเพื่อการวิจัย

เรียน ผศ.วรวิทย์ สมหา

ด้วย นายสุรเชษฐ์ วงศ์ชัยประทุม นักศึกษาระดับปริญญาโท หลักสูตรครุศาสตร์อุตสาหกรรม  
มหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง  
กำลังทำวิทยานิพนธ์ เรื่อง “โมดูลบอร์ดชุดปฏิบัติการ พีแอลซี วิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรมตาม  
หลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์”  
โดยมี ผศ.ดร.ธีระพล เทพหัสดิน ณ อยุธยา เป็นอาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ และ ผศ.กิตติพงศ์ มะโน  
เป็นอาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ร่วม คณะครุศาสตร์อุตสาหกรรม พิจารณาแล้วเห็นว่าท่านเป็นผู้มีความรู้  
ความสามารถเกี่ยวกับเรื่องดังกล่าวเป็นอย่างดี จึงขอเชิญท่านเป็นผู้ทรงคุณวุฒิตรวจและประเมินคุณภาพ  
ของชุดทดลอง คุณภาพของใบงาน และคุณภาพของแบบประเมินนี้ว่ามีความถูกต้องและเหมาะสมมากน้อย  
เพียงใด ซึ่งผลการตรวจและประเมินของท่านจะช่วยให้งานวิจัยของ นายสุรเชษฐ์ วงศ์ชัยประทุม มีความ  
สมบูรณ์ยิ่งขึ้น

จึงเรียนมาเพื่อโปรดพิจารณาและหวังว่าจะได้รับความอนุเคราะห์จากท่านด้วยดีและขอขอบคุณเป็น  
อย่างยิ่งมา ณ โอกาสนี้ด้วย

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์จระเสกข์ ตรีเมธสุนทร)

รองคณบดีกำกับดูแลงานด้านบัณฑิตศึกษา

ปฏิบัติราชการแทนคณบดี



ที่ ศธ 0524.04/ 0833

คณะกรรมการอุตสาหกรรม

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

ถนนฉลองกรุง เขตลาดกระบัง กรุงเทพฯ 10520

๗๐ มีนาคม ๒๕๕๒

เรื่อง ขอเชิญเป็นผู้ทรงคุณวุฒิตรวจและประเมินคุณภาพของชุดทดลอง คุณภาพของใบงานและ  
คุณภาพของแบบประเมินเพื่อการวิจัย

เรียน ผศ.ดร.สมโภชน์ สุดาจันทร์

สิ่งที่ส่งมาด้วย แบบประเมินเพื่อการวิจัย

ด้วย นายสุรเชษฐ์ วงศ์ชัยประทุม นักศึกษาระดับปริญญาโท หลักสูตรครุศาสตร์อุตสาหกรรม  
มหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง  
กำลังทำวิทยานิพนธ์ เรื่อง “โมดูลบอร์ดชุดปฏิบัติการ พีแอลซี วิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรมตาม  
หลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์”  
โดยมี ผศ.ดร.ธีระพล เทพหัสดิน ณ อยุธยา เป็นอาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ และ ผศ.กิติพงศ์ มະโน  
เป็นอาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ร่วม

คณะกรรมการอุตสาหกรรม พิจารณาแล้วเห็นว่าท่านเป็นผู้มีความรู้ความสามารถเกี่ยวกับเรื่อง  
ดังกล่าวเป็นอย่างดี จึงขอเชิญท่านเป็นผู้ทรงคุณวุฒิตรวจและประเมินคุณภาพของชุดทดลอง คุณภาพของ  
ใบงาน และคุณภาพของแบบประเมินนี้ว่ามีความถูกต้องและเหมาะสมมากน้อยเพียงใด ซึ่งผลการตรวจและ  
ประเมินของท่านจะช่วยให้งานวิจัยของ นายสุรเชษฐ์ วงศ์ชัยประทุม มีความสมบูรณ์ยิ่งขึ้น

จึงเรียนมาเพื่อโปรดพิจารณาและหวังว่าจะได้รับความอนุเคราะห์จากท่านด้วยดีและขอขอบคุณเป็น  
อย่างยิ่งมา ณ โอกาสนี้ด้วย

ขอแสดงความนับถือ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์จรูญเสกข์ ตรีเมธสุนทร)

รองคณบดีกำกับดูแลงานด้านบัณฑิตศึกษา

ปฏิบัติราชการแทนคณบดี

หน่วยบัณฑิตศึกษา

โทร. 02-737-3000 ต่อ 3692

โทรสาร. 02- 326-4325

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ที่ ศธ 0524.04/ 0833



คณะกรรมการอุตสาหกรรม

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

ถนนฉลองกรุง เขตลาดกระบัง กรุงเทพฯ 10520

๒๐ มีนาคม ๒๕๕๒

เรื่อง ขอเชิญเป็นผู้ทรงคุณวุฒิตรวจและประเมินคุณภาพของชุดทดลอง คุณภาพของใบงานและ  
คุณภาพของแบบประเมินเพื่อการวิจัย

เรียน ผศ.ดร.นิคม ถนนขุนทด

สิ่งที่ส่งมาด้วย แบบประเมินเพื่อการวิจัย

ด้วย นายสุรเชษฐ์ วงศ์ชัยประทุม นักศึกษาระดับปริญญาโท หลักสูตรครุศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง กำลังทำวิทยานิพนธ์ เรื่อง “โมดูลบอร์ดชุดปฏิบัติการ ทีแอลซี วิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรมตาม หลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์” โดยมี ผศ.ดร.ธีระพล เทพหัสดิน ณ อยุธยา เป็นอาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ และ ผศ.กิติพงศ์ มะโน เป็นอาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ร่วม

คณะกรรมการอุตสาหกรรม พิจารณาแล้วเห็นว่าท่านเป็นผู้มีความรู้ความสามารถเกี่ยวกับเรื่องดังกล่าวเป็นอย่างดี จึงขอเชิญท่านเป็นผู้ทรงคุณวุฒิตรวจและประเมินคุณภาพของชุดทดลอง คุณภาพของใบงาน และคุณภาพของแบบประเมินนี้ว่ามีความถูกต้องและเหมาะสมมากน้อยเพียงใด ซึ่งผลการตรวจและประเมินของท่านจะช่วยให้งานวิจัยของ นายสุรเชษฐ์ วงศ์ชัยประทุม มีความสมบูรณ์ยิ่งขึ้น

จึงเรียนมาเพื่อโปรดพิจารณาและหวังว่าจะได้รับความอนุเคราะห์จากท่านด้วยดีและขอขอบคุณเป็นอย่างยิ่งมา ณ โอกาสนี้ด้วย

ขอแสดงความนับถือ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์จรัสเสกข์ ตรีเมธสุนทร)

รองคณบดีกำกับดูแลงานด้านบัณฑิตศึกษา

ปฏิบัติราชการแทนคณบดี

หน่วยบัณฑิตศึกษา

โทร. 02-737-3000 ต่อ 3692

โทรสาร. 02- 326-4325

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ที่ ศธ 0524.04/ 0857



คณะกรรมการอุดมศึกษา

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

ถนนฉลองกรุง เขตลาดกระบัง กรุงเทพฯ 10520

๒๓ มีนาคม ๒๕๕๒

เรื่อง ขอบความอนุเคราะห์ให้นักศึกษาทดลองและเก็บรวบรวมข้อมูลเพื่อการวิจัย

เรียน อธิการบดี มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์

สิ่งที่ส่งมาด้วย

1. ประกาศผลการพิจารณาหัวข้อและเค้าโครงวิทยานิพนธ์ จำนวน 1 ฉบับ
2. แบบทดสอบเพื่อการวิจัย

ด้วย นายสุรเชษฐ์ วงศ์ชัยประทุม นักศึกษาระดับปริญญาโท หลักสูตรครุศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง กำลังทำวิทยานิพนธ์ เรื่อง “โมดูลบอร์ดชุดปฏิบัติการ พีแอลซี วิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรมตามหลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์” โดยมี ผศ.ดร.ธีระพล เทพหัสดิน ณ อยุธยา เป็นอาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ และ ผศ.กิตติพงศ์ มะโน เป็นอาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ร่วม และได้รับอนุมัติหัวข้อและเค้าโครงวิทยานิพนธ์แล้วเมื่อวันที่ 13 มีนาคม ๒๕๕๒ คณะกรรมการอุดมศึกษา จึงขอความอนุเคราะห์จากท่านโปรดอนุญาตให้ นายสุรเชษฐ์ วงศ์ชัยประทุม ทดลองใช้ชุดปฏิบัติการช่วยสอนกับนักศึกษาชั้นปีที่ 3 สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าอุตสาหกรรม และสาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ และเก็บรวบรวมข้อมูลโดยใช้แบบทดสอบเพื่อการวิจัยภายในสถานศึกษาท่านได้

จึงเรียนมาเพื่อโปรดพิจารณาอนุญาตและขอขอบคุณในความอนุเคราะห์ของท่านมา ณ โอกาสนี้ด้วย

ขอแสดงความนับถือ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์จระเสกข์ ตรีเมธสุนทร)

รองคณบดีกำกับดูแลงานด้านบัณฑิตศึกษา

ปฏิบัติราชการแทนคณบดี

หน่วยบัณฑิตศึกษา

โทร. 02-737-3000 ต่อ 3692

โทรสาร. 02- 326-4325

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

**รายนามผู้ทรงคุณวุฒิ**  
**หัวข้อวิทยานิพนธ์เรื่อง ชุดปฏิบัติการ พีแอลซี วิชาคอมพิวเตอร์ในงานอุตสาหกรรม**  
**หลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์**  
**มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์**

1. ผศ.ดร.นิคม ลนขุนทด                      คณบดีคณะเทคโนโลยีอุตสาหกรรม  
มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์
2. ผศ.ดร.สมโภชน์ สุดาจันทร์           หัวหน้าภาควิชาวิศวกรรมเกษตร  
มหาวิทยาลัยขอนแก่น
3. ผศ.วรวิทย์ สมหา                         อาจารย์ประจำภาควิชาครุศาสตร์วิศวกรรม  
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
4. นายสันติ ศรีรัมย์                        อาจารย์ประจำสาขาวิชาไฟฟ้ากำลัง  
วิทยาลัยเทคนิคสุรินทร์
5. นายประทีป พิมสุวรรณค์             วิศวกร บริษัทเอโรอโตเมชัน จำกัด  
กรุงเทพมหานคร
6. นายกิตติพงษ์ แซ่เตียว                อาจารย์ประจำสาขาวิชาอิเล็กทรอนิกส์  
วิทยาลัยเทคนิคสุรินทร์



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## แบบแสดงความคิดเห็นของผู้ทรงคุณวุฒิที่มีต่อชุดปฏิบัติการทดลอง

### คำชี้แจง

แบบแสดงความคิดเห็นชุดนี้แบ่งออกเป็น 2 ตอน

ตอนที่ 1 ถามความคิดเห็นเกี่ยวกับชุดปฏิบัติการทดลอง

ตอนที่ 2 ถามความคิดเห็นและข้อเสนอแนะอื่นๆ

### การประเมิน

ตอนที่ 1 กรุณาใส่เครื่องหมาย ลงในช่องระดับการประเมินเพียงช่องเดียว โดยระดับคะแนน จะแสดงความหมายดังนี้

|   |              |                              |
|---|--------------|------------------------------|
| 5 | มีค่าเท่ากับ | เห็นด้วยในระดับที่มากที่สุด  |
| 4 | มีค่าเท่ากับ | เห็นด้วยในระดับที่มาก        |
| 3 | มีค่าเท่ากับ | เห็นด้วยในระดับปานกลาง       |
| 2 | มีค่าเท่ากับ | เห็นด้วยในระดับที่น้อย       |
| 1 | มีค่าเท่ากับ | เห็นด้วยในระดับที่น้อยที่สุด |

ตอนที่ 2 โปรดเขียนแสดงความคิดเห็นและข้อเสนอแนะ

ลงนามชื่อ.....

(.....)

ผู้ทรงคุณวุฒิ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตอนที่ 1 ความคิดเห็นของผู้ทรงคุณวุฒิที่มีต่อชุดปฏิบัติการทดลอง

คำชี้แจง : กรุณาใส่เครื่องหมาย ลงในช่องว่างที่ตรงกับความคิดเห็นของท่าน

| ลำดับที่ | ข้อความ  | ระดับคะแนน |       |       |       |       |
|----------|--|------------|-------|-------|-------|-------|
|          |  | 5          | 4     | 3     | 2     | 1     |
|          | <b>ชุดปฏิบัติการทดลอง</b>                                |            |       |       |       |       |
| 1        | เหมาะสมกับระดับของผู้เรียน.....                          | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 2        | มีลักษณะจูงใจน่าสนใจในการเรียนรู้.....                   | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 3        | มีความสัมพันธ์การใช้ร่วมกับใบงาน.....                    | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 4        | สามารถเพิ่มประสิทธิภาพในการเรียน.....                    | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 5        | อุปกรณ์การสอนทำให้บรรลุตามวัตถุประสงค์ที่กำหนดไว้.....   | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 6        | อุปกรณ์การสอนให้ประสบการณ์ในการเรียนรู้.....             | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 7        | ความเหมาะสมในการกำหนดตำแหน่งและติดตั้งอุปกรณ์.....       | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 8        | มีการระบุชื่อ ชุดปฏิบัติการให้ผู้เรียนเห็นได้ชัดเจน..... | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 9        | มีความสะดวกในการเตรียมอุปกรณ์.....                       | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 10       | ความปลอดภัยในขณะที่ทำการทดลอง.....                       | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 11       | มีความสะดวกในการดำเนินการสอน.....                        | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 12       | ผู้เรียนมีส่วนร่วมในการใช้อุปกรณ์.....                   | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 13       | มีวิธีการใช้ไม่ยุ่งยากซับซ้อน.....                       | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 14       | รูปร่าง ขนาดมีความเหมาะสม.....                           | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 15       | ความสะดวกในการบำรุงรักษา.....                            | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |

ตอนที่ 2 ความคิดเห็นและข้อเสนอแนะเพิ่มเติม

โปรดเขียนแสดงความคิดเห็นและข้อเสนอแนะอื่นๆ

1. ความคิดเห็นอื่นๆเกี่ยวกับชุดปฏิบัติการทดลอง

.....

.....

.....

.....

.....

## 2. ความคิดเห็นอื่นๆและข้อเสนอแนะโดยทั่วไป

.....

.....

.....

.....

.....



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

**แบบแสดงความคิดเห็นของผู้ทรงคุณวุฒิที่มีต่อใบงานระหว่างเรียนและใบงานรวม**

**คำชี้แจง**

- แบบแสดงความคิดเห็นชุดนี้แบ่งออกเป็น 2 ตอน
- ตอนที่ 1 ถ้ามความคิดเห็นเกี่ยวกับใบงานระหว่างเรียนและใบงานรวม
- ตอนที่ 2 ถ้ามความคิดเห็นและข้อเสนอแนะอื่นๆ

**การประเมิน**

ตอนที่ 1 กรุณาใส่เครื่องหมาย ลงในช่องระดับการประเมินเพียงช่องเดียว โดยระดับคะแนน จะแสดงความหมายดังนี้

- |   |              |                              |
|---|--------------|------------------------------|
| 5 | มีค่าเท่ากับ | เห็นด้วยในระดับที่มากที่สุด  |
| 4 | มีค่าเท่ากับ | เห็นด้วยในระดับที่มาก        |
| 3 | มีค่าเท่ากับ | เห็นด้วยในระดับปานกลาง       |
| 2 | มีค่าเท่ากับ | เห็นด้วยในระดับที่น้อย       |
| 1 | มีค่าเท่ากับ | เห็นด้วยในระดับที่น้อยที่สุด |

ตอนที่ 2 โปรดเขียนแสดงความคิดเห็นและข้อเสนอแนะ

ลงนามชื่อ.....  
(.....)

**ผู้ทรงคุณวุฒิ**

ตอนที่ 1 ความคิดเห็นของผู้ทรงคุณวุฒิที่มีต่อใบงานระหว่างเรียนและใบงานรวม

คำชี้แจง : กรุณาใส่เครื่องหมาย ลงในช่องว่างที่ตรงกับความคิดเห็นของท่าน

| ลำดับที่ | ข้อความ   | ระดับคะแนน |       |       |       |       |
|----------|---|------------|-------|-------|-------|-------|
|          |   | 5          | 4     | 3     | 2     | 1     |
|          | <b>ใบงาน</b>  |            |       |       |       |       |
| 1        | ใบงานครอบคลุมวัตถุประสงค์.....                                      | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 2        | ใบงานมีความเหมาะสมกับวัตถุประสงค์.....                              | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 3        | ใบงานมีเนื้อหาถูกต้อง.....  | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 4        | ใบงานมีความเหมาะสมของลำดับชั้นความรู้.....                          | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 5        | เนื้อหาก่อให้เกิดแรงจูงใจต่อการเรียน.....                           | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 6        | ใบงานมีเนื้อหาเหมาะสมกับผู้เรียน.....                               | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 7        | ความชัดเจนในการอธิบายลำดับชั้นการทดลอง<br>ของแต่ละชั้น.....         | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 8        | สามารถลดเวลาในการสื่อความหมายให้เข้าใจได้ดี.....                    | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 9        | ความสะดวกในการบันทึกผลที่ได้จากการทดลอง.....                        | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |
| 10       | คำอธิบายลำดับชั้นการปฏิบัติเข้าใจง่าย<br>รูปวงจร ตาราง ถูกต้อง..... | .....      | ..... | ..... | ..... | ..... |

ตอนที่ 2 ความคิดเห็นและข้อเสนอแนะเพิ่มเติม

โปรดเขียนแสดงความคิดเห็นและข้อเสนอแนะอื่นๆ

1. ความคิดเห็นอื่นๆเกี่ยวกับใบงาน

.....

.....

.....

.....

.....

2. ความคิดเห็นอื่นๆและข้อเสนอแนะโดยทั่วไป

.....

.....

.....

.....

.....



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## การทดลองที่ 1

### คำสั่งพื้นฐาน และการทำงานของ บอร์ดพีแอลซี

#### วัตถุประสงค์ทั่วไป

เพื่อศึกษาคำสั่งพื้นฐาน และการทำงานของ โมดูลบอร์ด พีแอลซี เบสิกอินพุต/เอาต์พุต

#### วัตถุประสงค์เชิงพฤติกรรม

1. ใช้คำสั่งพื้นฐานควบคุมการทำงานของ โมดูลบอร์ด พีแอลซี เบสิกอินพุต/เอาต์พุตได้
2. ออกแบบและเขียน โปรแกรมควบคุม โมดูลบอร์ด พีแอลซี เบสิกอินพุต/เอาต์พุตได้

#### เครื่องมือและอุปกรณ์

1. โมดูลบอร์ด พีแอลซี เบสิกอินพุต/เอาต์พุต
2. คอมพิวเตอร์และ โปรแกรม พีแอลซี
3. สายต่อวงจร

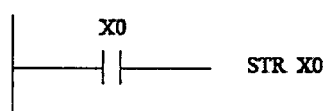
#### ทฤษฎี

##### หลักการเขียน Ladder Diagram และคำสั่งพื้นฐานของ PLC

แลคเคอร์โคอะแกรมจัดเป็นภาษาสัญลักษณ์ที่สามารถดูตามโครงสร้างแล้วเข้าใจการทำงาน แต่เวลาที่ PLC จะทำงานนั้นจำเป็นต้องอาศัยชุดคำสั่ง (Instructions) ในการทำงาน ด้วยวิธีการเขียนคำสั่งลงในส่วนของหน่วยความจำ ข้อมูลในหน่วยความจำนั้น จะจัดเก็บเป็นรหัส (Code) ไม่สามารถจัดเก็บเป็นแลคเคอร์โคอะแกรมได้ ดังนั้นผู้ใช้จึงจำเป็นต้องเข้าใจชุดคำสั่ง เพราะชุดคำสั่งนั้นก็แปลงภาษามาจากแลคเคอร์โคอะแกรมนั่นเอง

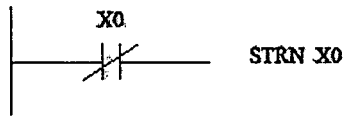
คำสั่งต่างๆ เหล่านี้ใช้เป็นคำสั่งพื้นฐาน เพื่อการ โปรแกรมเข้าไปในตัว PLC ให้ทำงานขั้นตอนง่ายๆ ทั้งในรูปของ Ladder Diagram หรือ บูลีนด์ ผ่านทางคอมพิวเตอร์

คำสั่ง STORE : STR



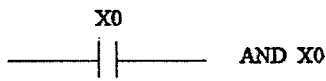
เป็นการรับค่าเริ่มต้นของบล็อกร  
เป็นหน้า Contact แบบ NO

คำสั่ง STORE NOT : STRN



เป็นการรับค่าเริ่มต้นของบล็อก  
เป็นหน้า Contact แบบ NC

คำสั่ง AND



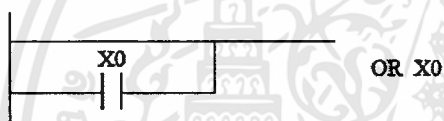
การ and หรือ การต่อแบบอนุกรม  
เป็นหน้า Contact แบบ NO

คำสั่ง AND NOT



การ and not หรือ การต่อแบบอนุกรม  
เป็นหน้า Contact แบบ NC

คำสั่ง OR



การ or หรือ การต่อแบบขนานเป็น  
หน้า Contact แบบ NO

คำสั่ง OR NOT



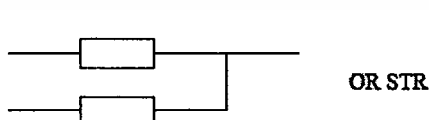
การ or หรือ การต่อแบบขนานเป็น  
หน้า Contact แบบ NC

คำสั่ง AND STORE : AND STR

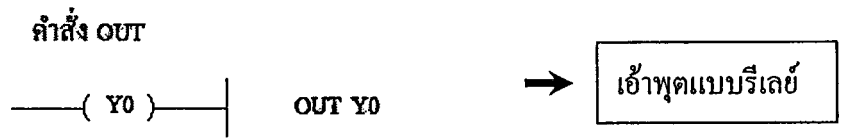


การ and block หรือ  
การต่อแบบอนุกรมบล็อก

คำสั่ง OR STORE : OR STR



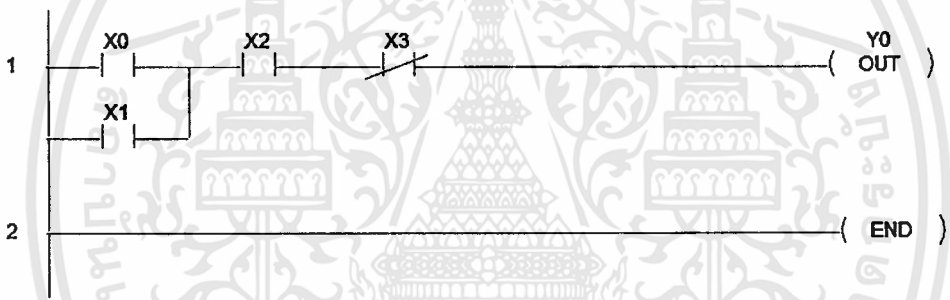
การ or block หรือ  
การต่อแบบขนานบล็อก



ตอนที่ 1 การใช้งานอุปกรณ์อินพุต/เอาต์พุต

ลำดับขั้นการทดลอง

1. จากแลตเตอร์โคอะแกรมที่กำหนดให้ข้างล่างนี้ จงเขียนขั้นตอนการโปรแกรมบลูตินด์ลงในตารางข้างล่าง และป้อนโปรแกรมเข้าเครื่อง PLC



| Line Number | Instruction | Operand (I/O Address) |
|-------------|-------------|-----------------------|
|             |             |                       |
|             |             |                       |
|             |             |                       |
|             |             |                       |
|             |             |                       |
|             |             |                       |
|             |             |                       |
|             |             |                       |

2. ทดสอบการทำงานของวงจรว่าถูกต้องหรือไม่ ถ้ายังไม่ถูกต้องให้ตรวจสอบแล้วลองป้อนโปรแกรมใหม่อีกครั้ง

3. บันทึกสภาวะการทำงาน

\* หมายเหตุ    ON    =    1  
                  OFF    =    0

| Input |    |    |    | Output |
|-------|----|----|----|--------|
| X0    | X1 | X2 | X3 | Y0     |
| 1     | 0  | 0  | 0  |        |
| 1     | 1  | 0  | 0  |        |
| 1     | 1  | 1  | 0  |        |
| 1     | 1  | 1  | 1  |        |

4. สรุปผลการทดลอง

.....

.....

.....

5. คำถามท้ายการทดลอง

5.1 คำสั่ง STORE : STR หมายถึงอะไร

.....

.....

5.2 จากแลคเคอร์ไคอะแกรม อินพุต X3 แตกต่างจากอินพุตตัวอื่นๆ อย่างไร

.....

.....

5.3 จากแลคเคอร์ไคอะแกรม ถ้าอินพุต X1 , X2 เป็นคอนแทคเตอร์แบบปกติปิด (NC) เข้าพุทจะเป็นอย่างไร

.....

.....

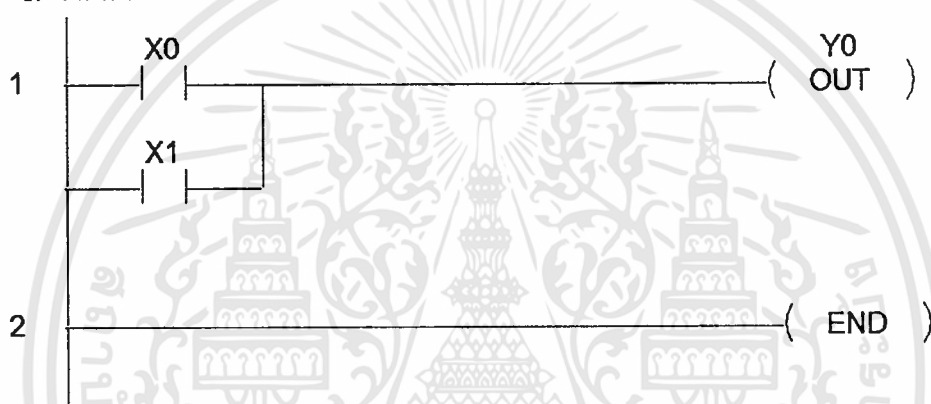
## ตอนที่ 2 การอินเตอร์ล็อก ( Inter lock )

### ทฤษฎี

การอินเตอร์ล็อก ( Inter lock ) เป็นการทำงานของอุปกรณ์ที่เกี่ยวข้องกัน ซึ่งจะทำงานก็ต่อเมื่อได้รับการกระตุ้นด้วยการทำงานของอุปกรณ์อื่นที่เกี่ยวข้องกัน เพื่อเป็นการควบคุมการทำงานของตัวมันเองด้วยการใช้คอนแทกช่วย (Auxiliary relay) ครอบผ่าน (By pass) เพื่อรักษาสถานะการทำงานของตัวมันเองไว้ การเขียนคำสั่งเหมือนกับคำสั่ง OR

### ลำดับขั้นการทดลอง

1. จากแลคเคอร์โคอะแกรมข้างล่างนี้ให้ทดลองศึกษาและทำความเข้าใจ



2. ทดลองอธิบายการทำงานพอสังเขป

.....

.....

.....

3. ทดลองป้อน โปรแกรมแลคเคอร์จากข้อที่ 1 เข้าเครื่อง PLC

4. บันทึกสภาวะการทำงาน

\* หมายเหตุ    ON    =    1  
                   OFF    =    0

| Input |    | Output |
|-------|----|--------|
| X0    | X1 | Y0     |
| 1     | 0  |        |
| 0     | 1  |        |
| 1     | 1  |        |

5. ทดลองเขียนบูลีนด์ ให้เข้าที่พุท Y0 สามารถคงสถานะได้โดยใช้เทคนิคการ Interlock ด้วยการนำคอนแทกซ์ของ Y0 มาใช้ โดยนำวงจรในข้อที่ 1 เป็นวงจรอ้างอิง

| Line Number | Instruction | Operand (I/O Address) |
|-------------|-------------|-----------------------|
|             |             |                       |
|             |             |                       |
|             |             |                       |
|             |             |                       |

- 6. เขียนวงจรแลคเตอร์ที่ได้จากบูลีนด์ในข้อที่ 5
- 7 โปรแกรมเข้าเครื่อง PLC ตามโปรแกรมที่กำหนดไว้
- 8 ทดสอบการทำงานของโปรแกรม
- 9 บันทึกสถานะการทำงาน

| Input | Output |
|-------|--------|
| X0    | Y0     |
| 0     |        |
| 1     |        |
| 0     |        |

10. สรุปผลการทดลอง

.....

.....

.....

11. คำถามท้ายบท

11.1 การอินเตอร์ล๊อค(Inter lock) มีความสัมพันธ์กันอย่างไรกับเอาต์พุต (Output)

.....

.....

11.2 จากแลคเตอร์ที่ได้จากข้อที่ 6 หากเอาท์พุต (Output) ทำงานอยู่ จะทำอย่างไรให้เอาท์พุต (Output) หยุดทำงาน จงเขียนแลคเตอร์พร้อมอธิบาย

.....

.....

### ตอนที่ 3 Timer Function Block

#### ทฤษฎี

Timer - TMR เป็นคำสั่งที่ใช้หน่วงเวลาเมื่อมีสัญญาณสั่งให้ TIM ทำงาน (Contact A มีสถานะ “ON”) คำสั่ง TIM จะเริ่มนับเวลาตามค่าที่ตั้งไว้ใน Timer เมื่อนับครบเวลา หน้า Contact ของ Timer ตัวนั้นๆ ก็จะ “ON” แต่ถ้าสัญญาณที่สั่งให้ TIM ทำงานหายไป (Contact A มีสถานะ OFF) Timer จะถูก Reset

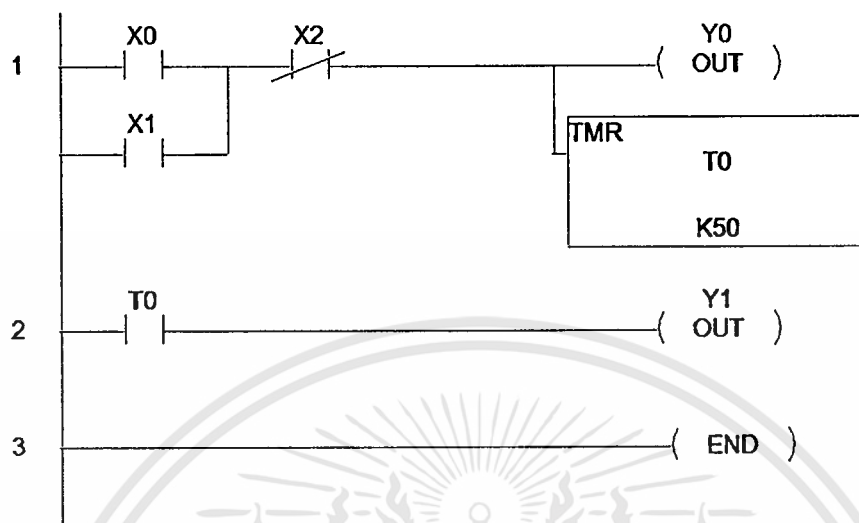


#### คำอธิบาย

- TMR หมายถึง TMR เป็นตัวย่อของ Timer ยี่ห้อ Koyo
- TO หมายถึง เป็น Timer ตัวแรกใช้กำหนดว่าเป็น Timer ตัวที่เท่าใด T0,T1,T2....TN
- K10 หมายถึง เวลาที่หน่วง  $K10 = 1$  วินาที
- K หมายถึง สัญลัักษณ์แทนเวลาที่หน่วง
- \* 10 แทน 1 วินาที
- 100 แทน 10วินาที

## ลำดับขั้นการทดลอง

1. จากแลคเตอร์ข้างล่างที่กำหนดให้ จงเขียนเป็นบูลีน



| Line Number | Instruction | Operand (I/O Address) |
|-------------|-------------|-----------------------|
|             |             |                       |
|             |             |                       |
|             |             |                       |
|             |             |                       |
|             |             |                       |
|             |             |                       |
|             |             |                       |
|             |             |                       |
|             |             |                       |

2. การตั้งค่าให้กับ Timer ให้เข้าไปใน Configulaion Editor Mode เพื่อปรับตั้งค่าที่ต้องการ ในที่นี้ ให้ตั้งค่าไว้ที่ 50
3. ป้อนโปรแกรมเข้าเครื่อง PLC ตามโปรแกรมที่กำหนดไว้
4. ทดสอบการทำงานของวงจรว่าถูกต้องหรือไม่ ถ้ายังไม่ถูกต้องให้ตรวจสอบแล้วลองป้อนโปรแกรมใหม่อีกครั้ง
5. ทดสอบการทำงานของโปรแกรม
6. บันทึกสถานะการทำงาน

- \* หมายเหตุ    ON    =    1  
                       OFF    =    0

| Input |    | Output |    |
|-------|----|--------|----|
| X0    | X1 | Y0     | Y1 |
| 0     | 0  |        |    |
| 0     | 1  |        |    |
| 1     | 0  |        |    |
| 1     | 1  |        |    |

### 7. สรุปผลการทดลอง

.....

.....

.....

### 8. คำถามท้ายการทดลอง

8.1 จากวงจรแลตเตอร์ในข้อที่ 1 Y1 จะทำงานเมื่อใดจงอธิบาย

.....

.....

.....

8.2 เมื่อต้องการให้ Y0, Y1 กลับสู่สภาวะเดิมจะต้องทำอย่างไร

.....

.....

.....

**การทดลองที่ 2**  
**การควบคุมระดับน้ำและป้อนน้ำ**  
**(Silo System Simulation)**

### วัตถุประสงค์

ศึกษาการทำงานของอุปกรณ์ควบคุมระดับน้ำ

### วัตถุประสงค์เชิงพฤติกรรม

1. ต่อบางจรไฟฟ้าจากไซโล เข้ากับ PLC
2. เขียนวงจรแล็คเคอร์สำหรับการควบคุมการทำงานของไซโลได้
3. แก้ไขปัญหาขณะทำการทดสอบวงจรแล็คเคอร์.

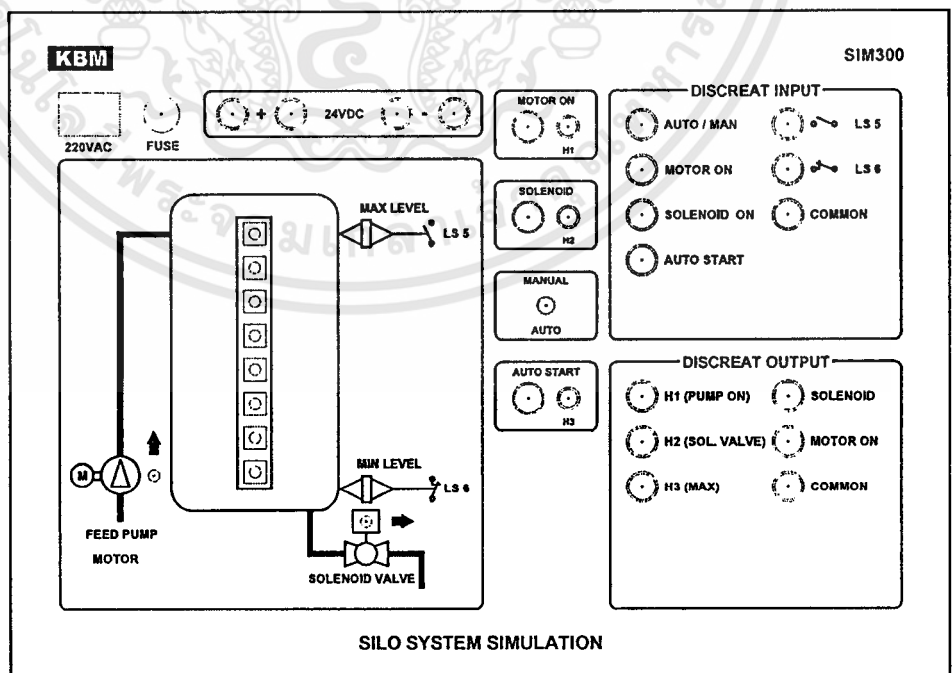
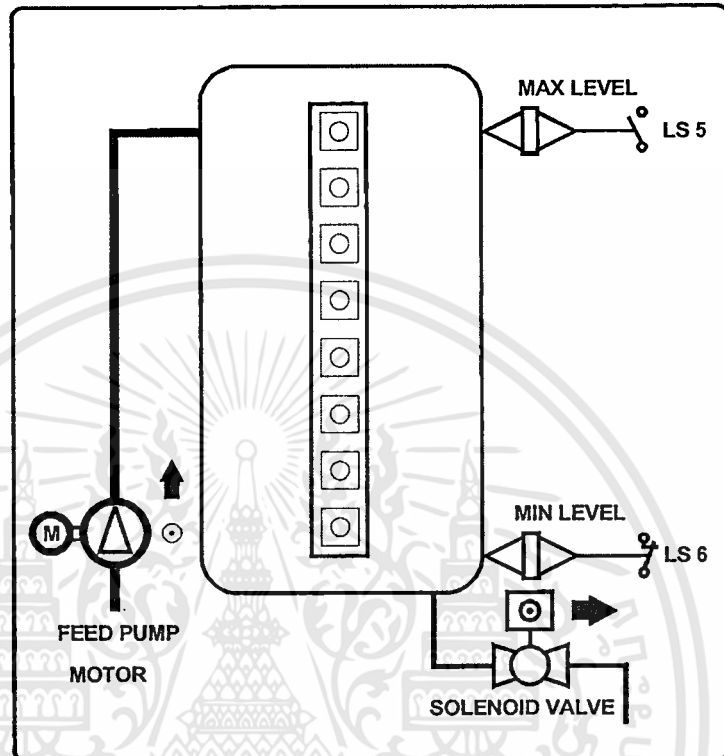
### ทฤษฎี

#### หลักการทำงานของไซโล

ไซโลเป็นอุปกรณ์ที่ใช้สำหรับเก็บสำรองวัตถุดิบ ไม่ว่าจะเป็นผง เช่น แป้ง, ปูนซีเมนต์, เป็น เมล็ดพันธุ์พืช เช่น ข้าวโพด ข้าว หรือ ของเหลว เช่น น้ำมัน ในการทดสอบนี้จะเป็นไซโลที่ใช้เก็บ ของเหลว

ลักษณะการจัดเก็บจะมีป้อนที่ขับเคลื่อนด้วยมอเตอร์ จะป้อนของเหลวเข้ากับไว้ในไซโล ซึ่งจะทำให้ ระดับของเหลวในไซโลเพิ่มขึ้นเรื่อยๆ ถ้าไม่มีการเปิดใช้งาน เมื่อระดับของเหลวเพิ่มขึ้นถึงระดับ สูงสุดจะมีลิมิตสวิทช์ (LSS) ทำงาน เพื่อบอกให้ทราบว่าของเหลวอยู่ในระดับที่สูงสุดแล้ว ถ้าป้อน ต่อไปอาจจะอันตรายได้ หรือ ล้นออกมาซึ่งจะต้องทำการหยุดป้อน

เมื่อต้องการนำเอาของเหลวออกไปใช้งาน ก็ทำการเปิดวาล์วไฟฟ้า (SOLENOID VALVE) จะทำให้ระดับของเหลวลดลงมาเรื่อยๆ จนถึงระดับต่ำที่ตั้งไว้ ซึ่งจะทำให้ลิมิตสวิทช์ (LS6) ทำงาน เพื่อบอกให้รู้ว่าของเหลวจะหมดถึงแล้ว เพื่อแจ้งให้ทราบจะได้เตรียมหรือหยุดใช้ของเหลวอื่นๆ



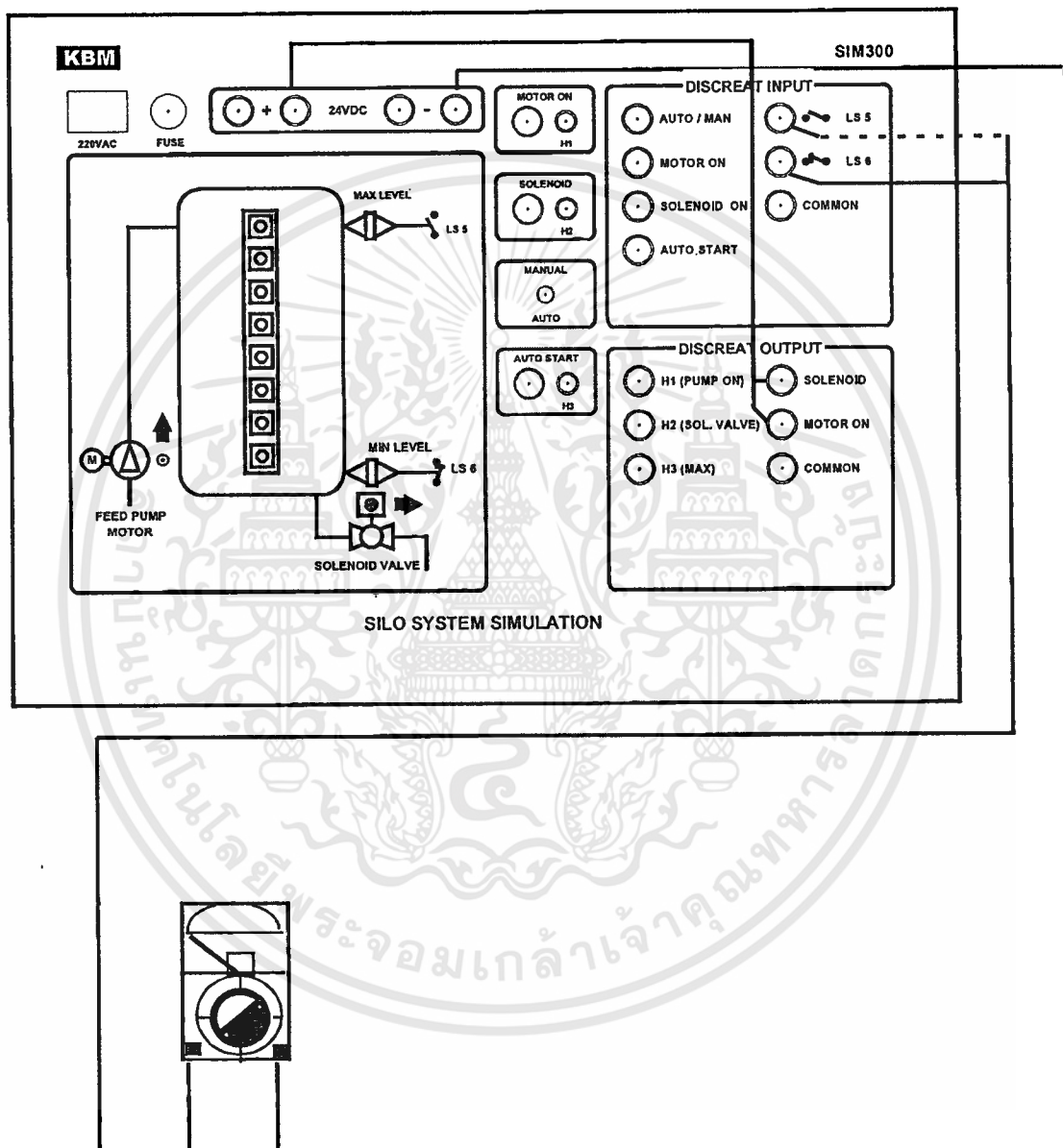
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## ลำดับการทดลอง

1.1 นำชุด Silo System Simulation มาใช้ในการทดลองในใบงานนี้

1.2 นำแหล่งจ่ายไฟฟ้าขนาด 24VDC มาจ่ายให้กับชุด Silo System Simulation ที่จุด POWER SUPPLY 24VDC

(ดังรูป)



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

1.3 ใช้สายไฟต่อไฟ +24VDC เข้าที่ขั้ว MOTOR ON ให้สังเกตการเปลี่ยนแปลงของ LED ที่วัดระดับของเหลวใน

ไซโล LED จะติดเพิ่มขึ้นเรื่อยๆ จากด้านล่างขึ้นด้านบนจนสุด บอกให้ทราบถึงระดับของเหลวภายในถัง

1.4 ใช้สายไฟต่อไฟ +24VDC เข้าที่ขั้ว SOLENOID ให้สังเกตการเปลี่ยนแปลงของ LED ที่วัดระดับของเหลวในไซโล

LED จะค่อยๆ ดับจากด้านบนลงล่างจนหมด บอกให้ทราบระดับของเหลวในถังที่ค่อยๆ ลดลงจนหมด

1.5 เมื่อจ่ายไฟ +24VDC ให้กับ COMMON ของ INPUT ใช้โวลต์มิเตอร์วัดที่ขั้ว LS6 กับขั้ว -24VDC โดยที่ให้ไฟ

บวกของโวลต์มิเตอร์อยู่ที่ขั้ว LS6 และไฟลบของโวลต์มิเตอร์อยู่ที่ขั้ว -24VDC สังเกตเข็มของมิเตอร์ เมื่อ LED ที่วัดระดับของเหลวดับหมด และเมื่อ LED ที่วัดระดับของเหลวติด

เมื่อ LED ที่วัดระดับของเหลวดับหมด เข็มของโวลต์มิเตอร์วัดได้ +24VDC เนื่องจาก LS6 เป็น NC

เมื่อ LED ที่วัดระดับติด เข็มของโวลต์มิเตอร์จะไม่บ่ายเบน เนื่องจาก LS6 เปลี่ยนสถานะจาก NC

เป็น NO

1.6 ใช้โวลต์มิเตอร์วัดที่ขั้ว LS5 กับขั้ว -24VDC โดยวัดลักษณะเดียวกันกับข้อ 1.5 ให้สังเกตเข็มมิเตอร์

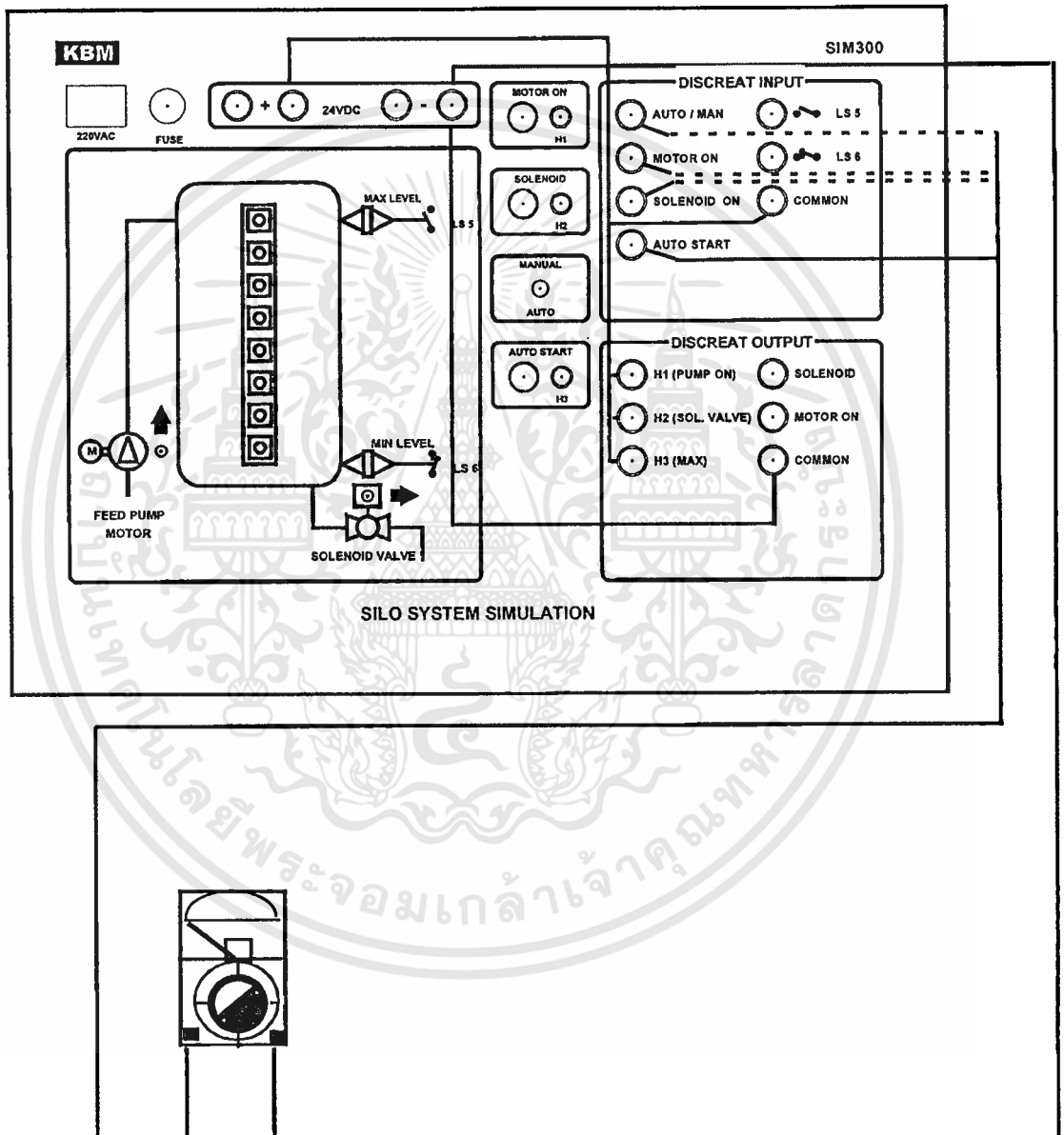
เมื่อ LED วัดระดับของเหลวติดหมด และเมื่อ LED ที่วัดระดับของเหลวดับ

เมื่อ LED ที่วัดระดับของเหลวติดหมด เข็มของโวลต์มิเตอร์วัดได้ +24VDC เนื่องจากคอนแทคของ LS5 เปลี่ยนสถานะจาก NO เป็น NC

เมื่อ LED ที่วัดระดับของเหลวดับ เข็มของโวลต์มิเตอร์จะไม่บ่ายเบน เนื่องจากคอนแทคของ LS5 กลับสู่สถานะเดิม NO

## ลำดับขั้นการทดลอง

### 2.1 นำชุดทดลอง Silo System Simulation มาตรวจสอบหาการต่อวงจรภายใน



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

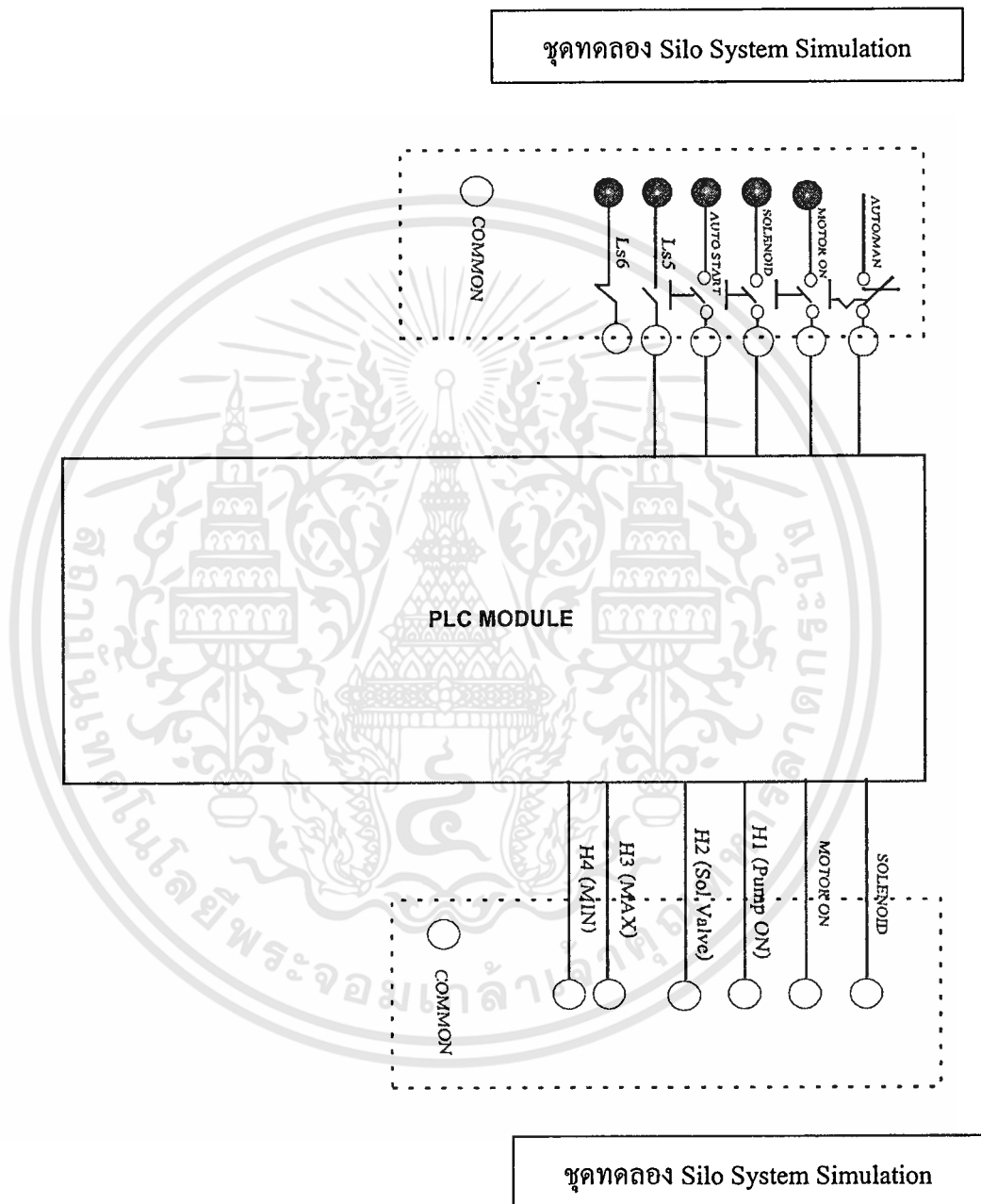
2.2 ต่อไฟ +24VDC เข้าที่ขั้ว COMMON ของ INPUT ใช้โวลต์มิเตอร์วัดระหว่างขั้ว -24VDC กับ AUTO/MAN, MOTOR ON, SOLENOID ON, AUTO START สังเกตที่โวลต์มิเตอร์ เมื่อเรากด สวิตช์ที่ตรงกับขั้วที่ต่อที่กล่าวมา

| ขั้ววัดของโวลต์มิเตอร์ระหว่าง<br>-24VDC และ | เมื่อทำการกดสวิตช์ | ค่าที่โวลต์มิเตอร์อ่านได้ |
|---|--------------------|---------------------------|
| AUTO/MAN                                    | AUTO/MAN           | +24VDC                    |
| MOTOR ON                                    | MOTOR ON           | +24VDC                    |
| SOLENOID ON                                 | SOLENOID ON        | +24VDC                    |
| AUTO START                                  | AUTO START         | +24VDC                    |

2.3 ต่อไฟ -24VDC เข้าที่ขั้วCOMMON ของ OUTPUT ต่อไฟจาก +24VDC เข้าตามขั้วต่อของ H1(PUMP ON), H2 (SOL. VA;VE), H4 (MIN) ให้สังเกตหลอดไฟ LED ที่มีชื่อตรงกับขั้วที่เราต่อไฟ +24 VDC เข้า

| ขั้วที่ต่อไฟ +24VDC เข้า | หลอด LED | สถานะของหลอด LED |
|--------------------------|----------|------------------|
| H1 (PUMP ON)             | H1       | ติด              |
| H2 (SOL.VALVE)           | H2       | ติด              |
| H3 (MAX)                 | H3       | ติด              |
| H4 (MIN)                 | H4       | ติด              |

## 2.4 ทำการต่อวงจรไฟฟ้าระหว่างชุดทดลองไซโลเข้ากับ PLC ตามไดอะแกรม ตามรูป



ให้สังเกต LED แสดงสถานะของ PLC ของ INPUT เมื่อทำการกดสวิตช์แต่ละตัว

ให้เขียนตารางกำหนดเบอร์ของ INPUT และ OUTPUT ของ PLC ที่ใช้รับสัญญาณจากสวิตช์

ตารางกำหนดเบอร์ของ อินพุท

| เบอร์อินพุท | คำอธิบาย                      |
|-------------|-------------------------------|
| .....       | AUTO / MANUAL SWITCH          |
| .....       | MOTOR ON SWITCH               |
| .....       | SOLENOID ON SWITCH            |
| .....       | AUTO START SWITCH             |
| .....       | MAX LEVEL (SL 5) LIMIT SWITCH |
| .....       | MIN LEVEL (SL 6) LIMIT SWITCH |

ตารางกำหนดเบอร์ของเอาต์พุท

| เบอร์อินพุท | คำอธิบาย          |
|-------------|-------------------|
| .....       | SOLINOID VALVE ON |
| .....       | MOTOR ON          |
| .....       | H 1 (PUMP ON)     |
| .....       | H 2 (SOL. VALVE)  |
| .....       | H 3 (MAX)         |
| .....       | H 4 (MIN)         |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2.5 ทำการทดสอบความถูกต้องของการต่อวงจรไฟฟ้า โดยการต่อ KEY LOADER หรือ คอมพิวเตอร์โปรแกรมเมอร์เข้ากับ PLC และทำการเข้าสู่โหมด On-Line ทำการเรียกเบอร์อินพุท มาดู และ ทำการกดสวิทช์ทีละตัว และดูสถานะ ON-OFF ที่ปรากฏในแต่ละเบอร์ของอินพุท และ ตรวจสอบว่าถูกต้องหรือไม่

| เบอร์ภายใน PLC ของอินพุท | สถานะที่ปรากฏภายใน PLC | สวิทช์ที่กดทดสอบ     |
|--------------------------|------------------------|----------------------|
| .....                    | .....                  | สวิทช์ AUTO / MANUAL |
| .....                    | .....                  | สวิทช์ MOTOR ON      |
| .....                    | .....                  | สวิทช์ SOLINOID      |
| .....                    | .....                  | สวิทช์ AUTO START    |
| .....                    | .....                  | ลิมิตสวิทช์ (LS 5)   |
| .....                    | .....                  | ลิมิตสวิทช์ (LS 6)   |

2.6 ทำการทดสอบการต่อวงจรของเอาต์พุต โดยให้กระทำเหมือนกับข้อ 2.5 แต่ให้เรียกเบอร์เอาต์พุตขึ้นมาแทนทำการ FORCE (กำหนดให้เอาต์พุต ON โดยตรง) เอาต์พุตทีละเอาต์พุต และให้ดูที่ชุดทดลอง เพื่อตรวจสอบการติด - ดับของ LED

| เบอร์ของเอาต์พุตใน PLC | สถานะที่ทำการ FORCE | LED ที่ชุดทดลอง |             |
|------------------------|---------------------|-----------------|-------------|
|                        |                     | ตำแหน่ง         | ติด - ดับ   |
| .....                  | ON / OFF            | SOLENOID VALVE  | ...../..... |
| .....                  | ON / OFF            | FEED PUMP MOTOR | ...../..... |
| .....                  | ON / OFF            | H1              | ...../..... |
| .....                  | ON / OFF            | H2              | ...../..... |
| .....                  | ON / OFF            | H3              | ...../..... |

3.1 ให้เขียนวงจรแล็คเกอร์สำหรับควบคุมการทำงานของไซโล โดยมีเงื่อนไขอื่น

- สวิตช์อยู่ในตำแหน่ง MANUAL

เมื่อกดสวิตช์ MOTOR ON จะทำให้ FEED PUMP MOTOR ทำงานพร้อมกับหลอด H1 เมื่อปล่อย

สวิตช์ MOTOR ON จะทำให้ไฟหยุดหมด ให้สังเกตดู LED แสดงระดับเมื่อถึงจุดสูงสุดซึ่งจะทำให้ LS 5 ทำงาน นำมาติดให้ FEED PUMP MOTOR หยุดพร้อมกับหลอด H1

เมื่อกดสวิตช์ SOLENOID จะทำให้ SOLENOID VALVE ทำงานพร้อมกับหลอด H2 เมื่อปล่อยสวิตช์ SOLENOID จะทำให้ทุกอย่างกลับสภาพเดิม เมื่อกดสวิตช์ไฟสังเกต LED แสดงระดับในถัง เมื่อถึงจุดต่ำสุดจะทำให้ LS 6 ทำงาน มาติดให้ SOLENOID VALVE หยุดพร้อมกับหลอด H2

- สวิตช์อยู่ในตำแหน่ง AUTO

เมื่อกดปุ่ม AUTO START จะทำให้หลอด H3 ทำงานตลอด เมื่อระดับของเหลวตกลงมาต่ำกว่าระดับสูงสุด FEED PUMP MOTOR จะทำงานพร้อมหลอด H1 เมื่อระดับของเหลวขึ้นมาที่ตำแหน่งสูงสุด FEED PUMP MOTOR และหลอด H1 จะหยุดเอง

เมื่อเราต้องการของเหลวให้กดสวิตช์ SOLENOID จะทำให้ SOLENOID VALVE ทำงานพร้อมหลอด H2 ทำงาน  
ให้เขียนวงจรอิเล็กทรอนิกส์

4.1 ทำการเขียนวงจรอิเล็กทรอนิกส์ลงใน PLC และทำการทดสอบการทำงานของ PLC และชุดทดลองไซโล ตามลำดับดังนี้

- กดสวิตช์ AUTO/MANUAL ไปไว้ที่ตำแหน่ง MANUAL  
กดสวิตช์ MOTOR ON ให้สังเกตการทำงานของ FEED PUMP MOTOR และหลอด H1 ว่าเป็นไปตามเงื่อนไขหรือไม่ ถ้ามีเสียงออกดัง แสดงว่าออกแบบผิด

กดสวิตช์ SOLENOID ให้สังเกตการทำงานของ SOLENOID VALVE และหลอด H2 ว่าเป็นไปตามเงื่อนไขหรือไม่

- กดสวิตช์ AUTO/MANUAL ไปไว้ที่ตำแหน่งของ AUTO  
กดสวิตช์ AUTO START ให้สังเกตหลอด H3,H1 และ FEED PUMP MOTOR ว่าทำงานตามเงื่อนไขหรือไม่ ถ้ามีเสียงออกดังแสดงว่ามีการออกแบบผิดพลาด  
เมื่อกดสวิตช์ SOLENOID ให้สังเกต SOLENOID VALVE , หลอด H2 และสังเกตการลดลงของระดับของเหลวและการทำงานของ FEED PUMP MOTOR

## 4.2 ให้อธิบายผลการทดลอง

.....

.....

.....

.....

.....

.....

### สรุปผลการทดลอง

.....

.....

.....

.....

.....

.....

.....



## การทดลองที่ 4

### การควบคุมการสตาร์ทมอเตอร์แบบสตาร์-เดลต้า

#### วัตถุประสงค์ในการทดลอง

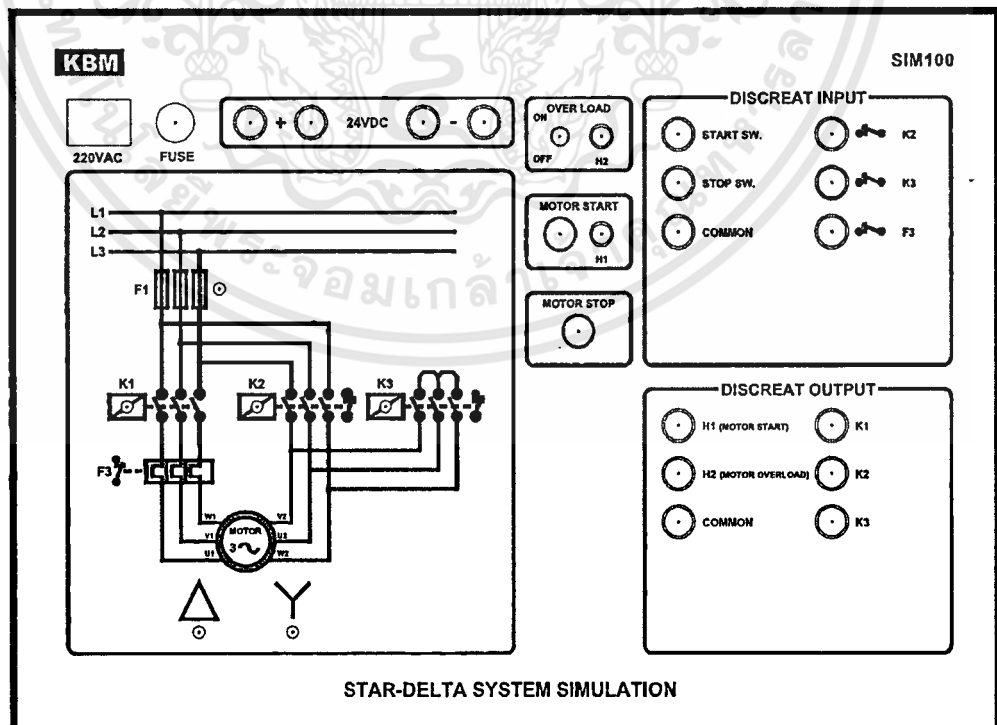
1. ศึกษาการทำงานของวงจรสตาร์-เดลต้า
2. สามารถต่อวงจรไฟฟ้าระหว่างชุดฝึกกับ PLC ได้
3. สามารถเขียนวงจรอิเล็กทรอนิกส์ของสตาร์-เดลต้าได้
4. สามารถทำงานการทดลองและแก้ไขปัญหาในการใช้ PLC ควบคุมวงจรสตาร์-เดลต้าได้

ใบงานที่ 1 ศึกษาการทำงานของชุดทดลอง Star-Delta System Simulation

ใบงานที่ 2 ศึกษาการต่อวงจรไฟฟ้าระหว่างชุดทดลอง Star-Delta System Simulation กับ PLC

ใบงานที่ 3 เขียนวงจรอิเล็กทรอนิกส์สำหรับควบคุมชุดทดลอง Star-Delta System Simulation

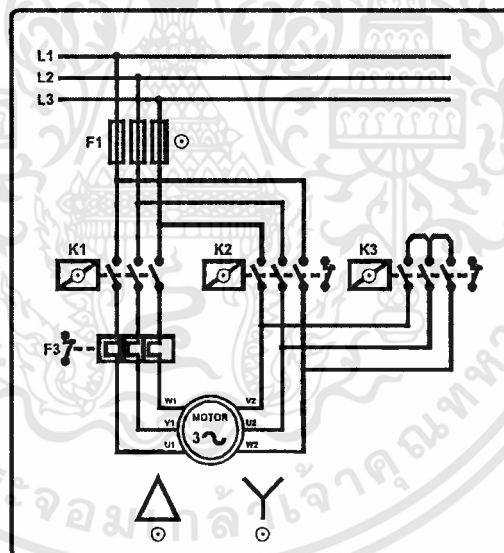
ใบงานที่ 4 ทดสอบวงจรอิเล็กทรอนิกส์ที่โหลดเข้ากับ PLC เพื่อใช้ควบคุมชุดทดลอง Star-Delta System Simulation



### หลักการทํางานของชุดทดลอง

การสตาร์ทมอเตอร์จะมีอยู่ด้วยกันหลายวิธีเช่น การสตาร์ทโดยตรง สตาร์ทสตาร์-เดลต้า สตาร์ทแบบใช้ค่าความต้านทานต่อเข้ากับสลีปรिंग หรือการใช้ไช้คต่อเข้าสปริง ซึ่งวิธีการต่างกัันนี้มีจุดประสงค์อันเดียวกันคือ การลดกระแสขณะเริ่มสตาร์ท หรืออาจช่วยเพิ่มแรงบิดหมุนเริ่มสตาร์ทร่วมไปด้วย

ในชุดทดลองนี้จะพูดถึงการสตาร์ทแบบสตาร์-เดลต้า ในชุดทดลองจะมีลำดับการสั่งงานให้ K1 และ K3 ทํางานพร้อมกันมอเตอร์จึงจะหมุนในแบบสตาร์ และเมื่อ K1 ทํางานพร้อม K2 มอเตอร์จะหมุนแบบเดลต้า ในการสั่งงานในแบบสตาร์-เดลต้านี้ K2 และ K3 จะทํางานพร้อมกันไม่ได้ จะทำให้เกิดการลัดวงจรระหว่างเฟสได้ ดังนั้นเราจึงต้องมีการตรวจสอบหน้าคอนแทคของ K2 และ K3 ให้กับ PLC เพื่อไปทํางานวงจรอินเทอร์ล็อกภายใน PLC ซึ่งในวงจรสตาร์-เดลต้า มักจะพบการลัดวงจรระหว่าง K3 และ K2 บ่อยครั้ง อันเนื่องมาจากความไวในทํางานของแม่เหล็ก K2 และ K3 โดยที่ต้องแน่ใจว่า K3 เปิดวงจรก่อนจึงจะทำให้ K2 ทํางานได้ เพื่อความปลอดภัยของวงจร

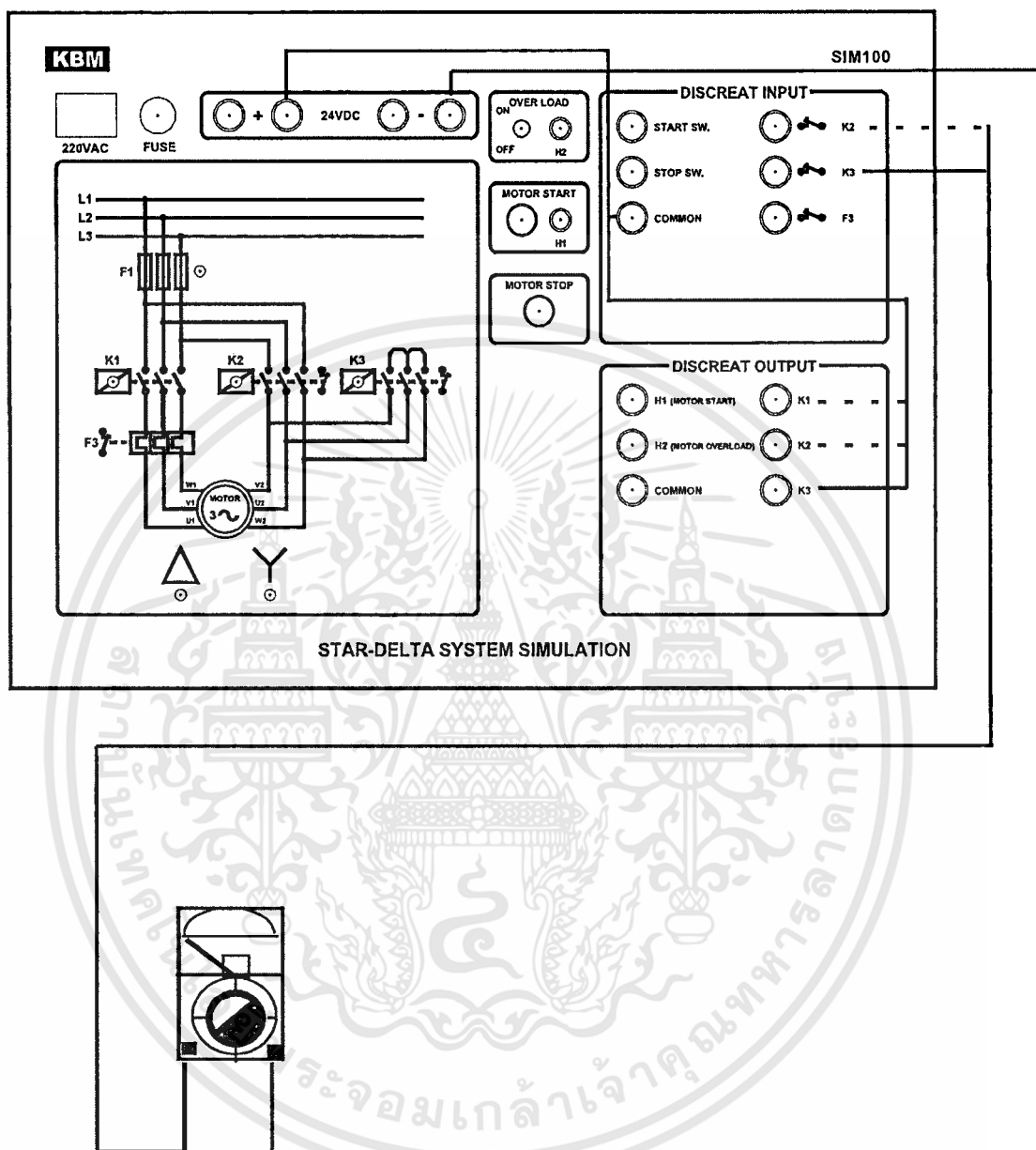


### ลำดับการทดลอง

- 1.1. นำชุดทดลอง Star-Delta System Simulation มาใช้ในการทดลองนี้
- 1.2. นำแหล่งจ่ายไฟ DC 24V มาจ่ายให้กับชุดทดลอง Star-Delta System Simulation ที่จุดต่อ + และ - (POWER)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

SUPPLY 24 DC)



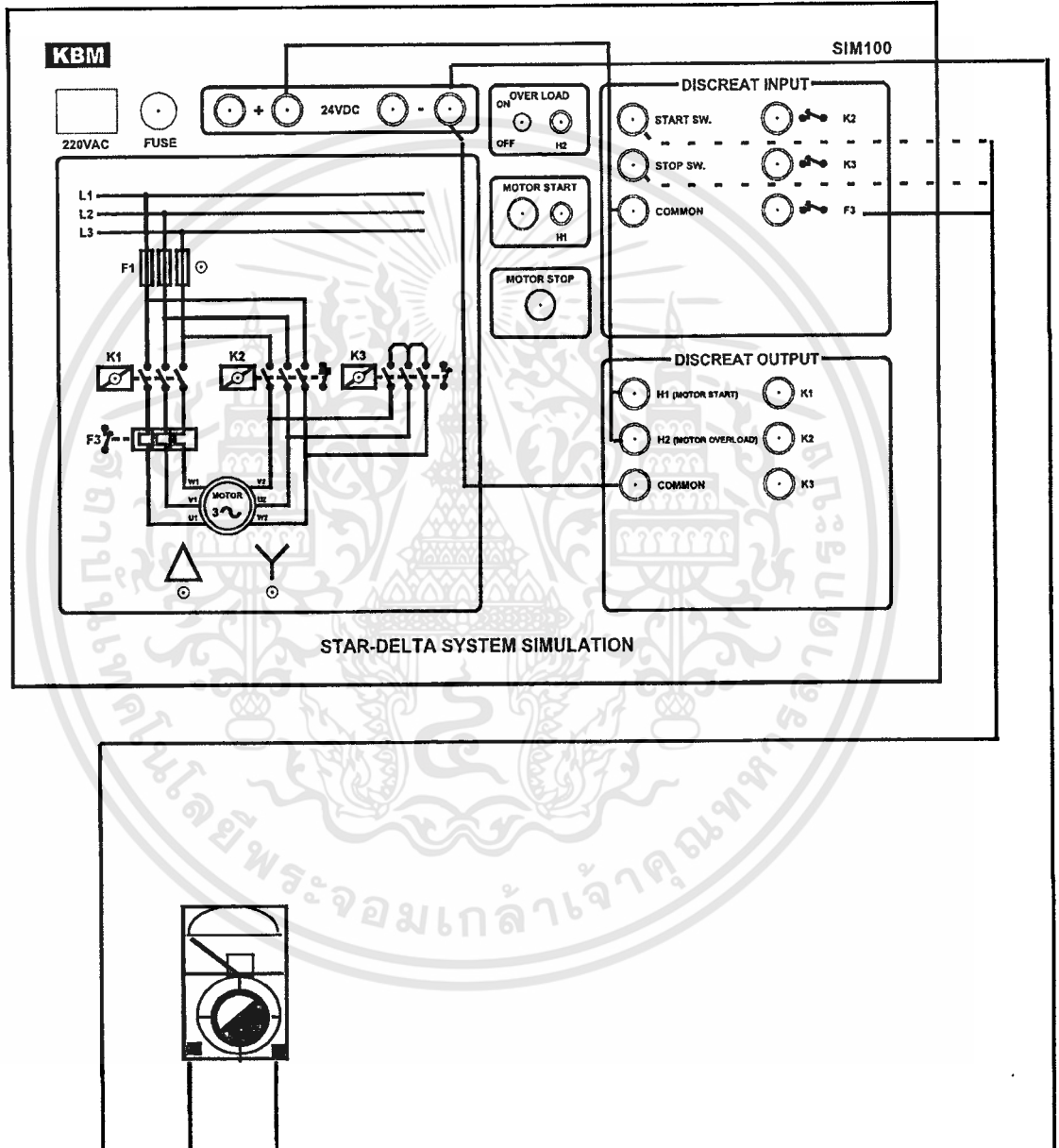
- 1.3 ใช้สายไฟต่อไฟ + 24 VDC เข้าที่ขั้ว K1,K2,K3 ให้สังเกตหลอด LED ที่ K1,K2,K3 อธิบาย  
 เมื่อจ่ายไฟ +24 VDC เข้าที่ K1,K2,K3 หลอด LED ที่ K1,K2,K3 จะติดพร้อมกัน เนื่องจาก  
K2,K3 ทำงานพร้อม  
กัน จึงทำให้เกิดการลัดวงจร LED ที่ OVERLOAD จึงติดด้วย

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

- 1.4 ใช้สายไฟต่อไฟ +24 VDC เข้าที่ขั้ว K1-K3 พร้อมกันให้สังเกต LED ที่  $\Delta$ -Y  
เมื่อจ่ายไฟ +24 VDC เข้าที่ขั้ว K1-K3 พร้อมกัน LED ที่ K1,K3 จะติด มอเตอร์จะทำงานแบบ  
สตาร์ Y LED ที่ Y  
จะติด LED ที่  $\Delta$  จะไม่ติด
- 1.5 ใช้สายไฟต่อ +24 VDC เข้าที่ขั้ว K1-K2 พร้อมกันให้สังเกต LED ที่  $\Delta$ -Y  
เมื่อจ่ายไฟ +24 VDC เข้าที่ขั้ว K1-K2 พร้อมกัน LED ที่ K1,K2 จะติด มอเตอร์จะทำงานแบบ  
เคลด้า  $\Delta$  LED ที่  
 $\Delta$  จะติด LED ที่ Y จะไม่ติด
- 1.6 เมื่อจ่ายไฟ +24 V ให้กับขั้ว COMMON ทางด้าน INPUT ใช้โวลต์มิเตอร์วัดที่ขั้ว K2 กับขั้ว -  
 24 VDC โดยให้ไฟบวกของโวลต์มิเตอร์อยู่ที่ขั้ว K2 และให้ขั้วลบของโวลต์มิเตอร์อยู่ที่ขั้ว -24  
 VDC ให้สังเกตเข็มมิเตอร์เมื่อต่อไฟ +24 VDC เข้าที่ขั้ว K2 และเมื่อปลดไฟ +24 VDC ออกจาก  
 ขั้ว K2  
เมื่อจ่ายไฟ +24VDC เข้าที่ขั้ว K2 เข็มของโวลต์มิเตอร์จะไม่บ่ายเบนเนื่องจากเมื่อ K2 ทำงาน  
คอนแทค K2  
ก็จะเปิดวงจร เมื่อปลดไฟ +24 VDC ออก เข็มของโวลต์มิเตอร์จะวัดได้ +24 V เนื่องจากเมื่อ  
K2 หยุดทำงาน  
คอนแทค K2 ก็จะกลับสู่สภาวะเดิม (ปกติปิด)
- 1.7 ใช้โวลต์มิเตอร์วัดที่ขั้ว K3 และ -24 VDC ให้ทำในทำนองเดียวกันกับข้อ 1,6 สังเกตผล  
K3 ก็เช่นเดียวกับ K2 เมื่อจ่ายไฟให้ K3 คอนแทค K3 ก็จะเปิดเข็มของโวลต์มิเตอร์จะไม่บ่าย  
เบน เมื่อหยุดจ่ายไฟ  
ให้ K3 คอนแทค K3 ก็จะกลับสู่สภาวะเดิม (ปกติปิด) ทำให้เข็มของโวลต์มิเตอร์วัดได้ +24V

## ลำดับขั้นการทดลอง

### 2.1 นำชุดทดลอง Star-Delta System Simulation มาตรวจสอบหาการต่อวงจรภายใน



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### ลำดับขั้นการทดลอง

2.2 จ่ายไฟ +24 VDC ให้กับขั้ว COMMON ของ INPUT ใช้โวลต์มิเตอร์วัดระหว่างขั้ว -24VDC กับ START SW.,

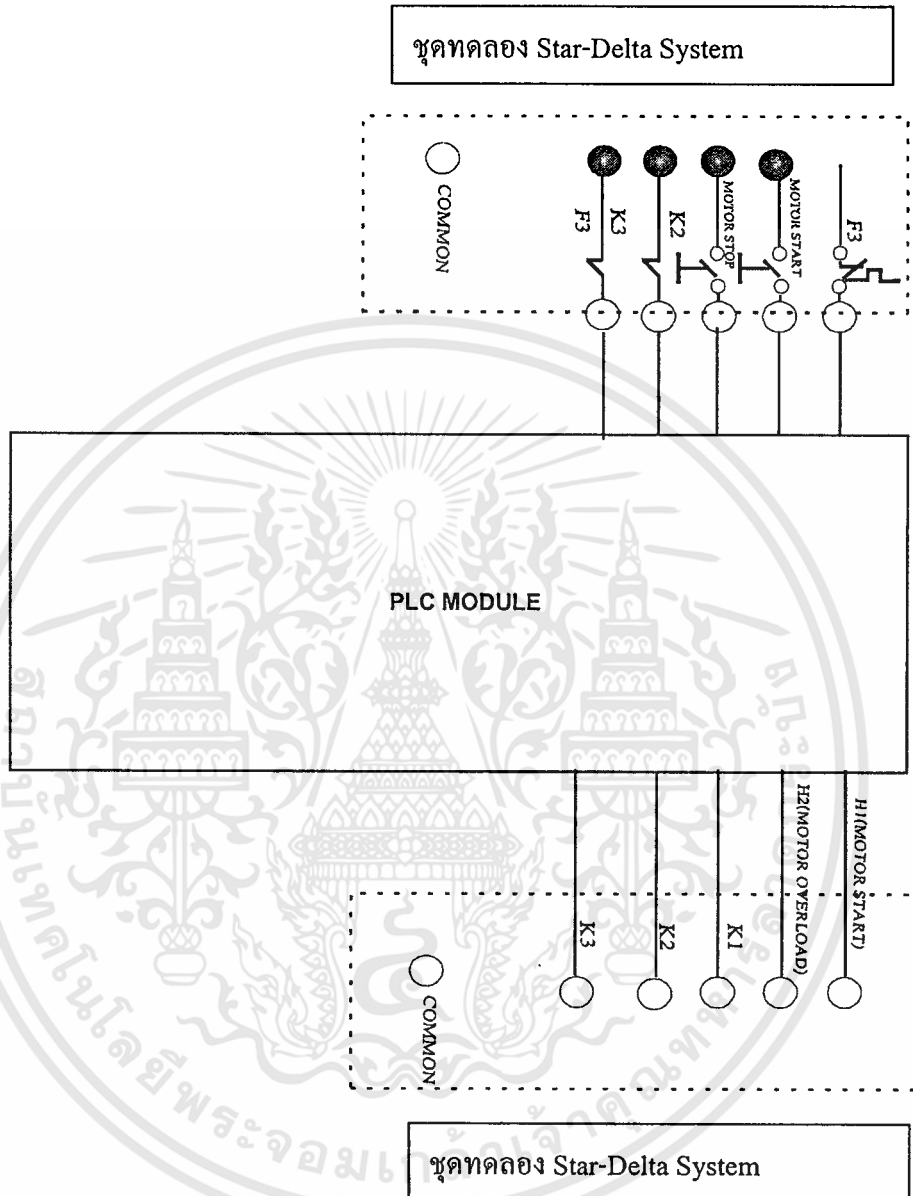
STOP SW., OVERLOAD SW. สังเกตที่โวลต์มิเตอร์เมื่อเรากดสวิทช์ที่ตรงกับขั้วที่ต่อที่กล่าวมา

| ขั้ววัดของโวลต์มิเตอร์ระหว่าง<br>-24VDC และ | เมื่อทำการกดสวิทช์ | ค่าที่โวลต์มิเตอร์อ่านได้ |
|---|--------------------|---------------------------|
| START SW.                                   | MOTOR START        | +24V                      |
| STOP SW.                                    | MOTOR STOP         | +24V                      |
| OVERLOAD SW.                                | OVERLOAD ON/OFF    | +24V                      |

2.3 จ่ายไฟ -24VDC ให้กับขั้ว COMMON ของ OUT PUT ต่อไฟจาก +24VDC เข้าตามขั้วต่อของ H1 (MOTOR START) , H2 (MOTOR OVERLOAD) ให้สังเกตหลอดไฟ LED ที่มีชื่อตรงกับขั้วที่เราต่อไฟ +24 VDC เข้า

| ขั้วที่ต่อไฟ +24VDC เข้า | หลอดLED | สถานะของหลอด LED |
|--------------------------|---------|------------------|
| H1 (MOTOR START)         | H1      | ติด              |
| H2 (OVERLOAD)            | H2      | ติด              |

## 2.4 ทำการต่อวงจรไฟฟ้าระหว่างชุดทดลองเข้ากับ PLC ตามไดอะแกรม ตามรูป



ให้สังเกต LED แสดงสถานะของ PLC ของ INPUT เมื่อทำการกดสวิตช์แต่ละตัว

ให้เขียนตารางกำหนดเบอร์ของ INPUT และ OUTPUT ของ PLC ที่ใช้รับสัญญาณจากสวิตช์

### ตารางกำหนดเบอร์ของ อินพุท

| เบอร์อินพุท | คำอธิบาย            |
|-------------|---------------------|
|             | START SWITCH        |
|             | STOP SWITCH         |
|             | K2 NC CONTACT       |
|             | K3 NC CONTACT       |
|             | F3 OVERLOAD CONTACT |

### ตารางกำหนดเบอร์ของ เอาท์พุท

| เบอร์เอาท์พุท | คำอธิบาย            |
|---------------|---------------------|
|               | H1 (AUTO START)     |
|               | H2 (MOTOR OVERLOAD) |
|               | K1                  |
|               | K2                  |
|               | K3                  |

2.5 ทำการทดสอบความถูกต้องของการต่อวงจรไฟฟ้า โดยการต่อ KEY LOADER หรือ คอมพิวเตอร์

โปรแกรมเมอร์เข้ากับ PLC และทำการเข้าสู่โหมด On-Line ทำการเรียกเบอร์อินพุท มาดู และ ทำการกด สวิตช์ที่

ละตัว และดูสถานะ ON-OFF ที่ปรากฏในแต่ละเบอร์ของอินพุท และตรวจสอบว่าถูกต้องหรือไม่

| เบอร์ภายใน PLC ของอินพุต | สถานะที่ปรากฏภายใน PLC | สวิทช์ที่กดทดสอบ |
|--------------------------|------------------------|------------------|
|                          |                        | OVERLOAD SW.     |
|                          |                        | MOTOR START      |
|                          |                        | MOTOR STOP       |
|                          |                        | K2 NC CONTACT    |
|                          |                        | K3 NC CONTACT    |

หมายเหตุ เบอร์ภายใน PLC ขึ้นอยู่กับชนิดและเครื่องหมายการค้าของ PLC

2.6 ทำการทดสอบการต่อวงจรของเอาต์พุต โดยให้กระทำเหมือนกับข้อ 2.5 แต่ให้เรียกเบอร์เอาต์พุตขึ้นมาเพื่อแทนทำการ FORCE (กำหนดให้เอาต์พุต ON โดยตรง) เอาต์พุตทีละเอาต์พุต และให้ดูที่ชุดทดลองเพื่อตรวจสอบการติด-ดับของ LED

| เบอร์ของเอาต์พุตใน PLC | สถานะที่ทำการ FORCE | LED ที่ชุดทดลอง     |         |
|------------------------|---------------------|---------------------|---------|
|                        |                     | ตำแหน่ง             | ติด-ดับ |
|                        | ON/OFF              | H1 (MOTOR START)    | /       |
|                        | ON/OFF              | H2 (MOTOR OVERLOAD) | /       |
|                        | ON/OFF              | K1                  | /       |
|                        | ON/OFF              | K2                  | /       |
|                        | ON/OFF              | K3                  | /       |

3.1 ให้เขียนวงจรอิเล็กทรอนิกส์ สำหรับควบคุมการทำงานของชุดทดลอง Star-Delta System Simulation โดยมีเงื่อนไขว่า เมื่อกดสวิทช์ OVERLOAD ไปที่ ON และกดสวิทช์ MOTOR START จะทำให้ K1 และ K3 ทำงานพร้อมกัน ให้มีการหน่วงเวลาไว้ 15 วินาที K3 จะหยุดทำงานและ K2 จะทำงานแทน และหลอด H1 จะติดเมื่อกดสวิทช์ MOTOR STOP จะทำให้ K1-K2 หยุดทำงาน

ในการออกแบบวงจรจะต้องมีการต่อคอนแทค K2,K3 เข้า PLC เพื่อทำการอินเตอร์ภายในวงจรด้วย เมื่อโยก

สวิตช์ OVERLOAD ไปที่ OFF จะทำให้ K1-K2 หยุดทันที พร้อมกับไฟหลอด H1 คับ แต่หลอด H2 จะติดแทน

ให้เขียนวงจรแล็คเตอร์

4.1 ทำการเขียนวงจรแล็คเตอร์ลงใน PLC และทำการทดสอบการทำงานของวงจรแล็คเตอร์ใน PLC ที่ต่อควบคุมชุดทดลอง Star-Delta System Simulation ตามลำดับดังนี้

- เมื่อยกสวิตช์ OVERLOAD ไปทาง ON และกดสวิตช์ MOTOR START ให้สังเกต LED ที่ Δ , Y และที่ K1,K2,K3,H1 ว่าทำงานถูกต้องตามเงื่อนไขหรือไม่
- เมื่อมอเตอร์ทำงานมาที่ DELTA เรียบร้อยแล้วให้เอาสายไฟต่อจาก +24 VDC เข้าที่ขั้ว K3 ให้สังเกตผลที่เกิดขึ้น
- ให้ทำการสตาร์ทมอเตอร์ใหม่อีกครั้ง และทำการโยกสวิตช์ OVERLOAD ไปทาง OFF ให้ตรวจสอบสถานะที่เกิดขึ้นว่าถูกต้องตามเงื่อนไขหรือไม่

4.2 อธิบายผลทดสอบที่เกิดขึ้น

.....

.....

.....

.....

.....

.....

สรุปผลการทดลอง

.....

.....

.....

.....

## การทดลองที่ 5 การควบคุมสัญญาณไฟจราจร

### วัตถุประสงค์ในการทดลอง

1. ศึกษาการทำงานของระบบไฟจราจร
2. ศึกษาการต่อวงจรการควบคุมไฟจราจร
3. สามารถเขียนวงจรแล็คเตอร์สำหรับการควบคุมระบบไฟจราจร
4. สามารถแก้ปัญหาขณะทำการทดสอบวงจรแล็คเตอร์

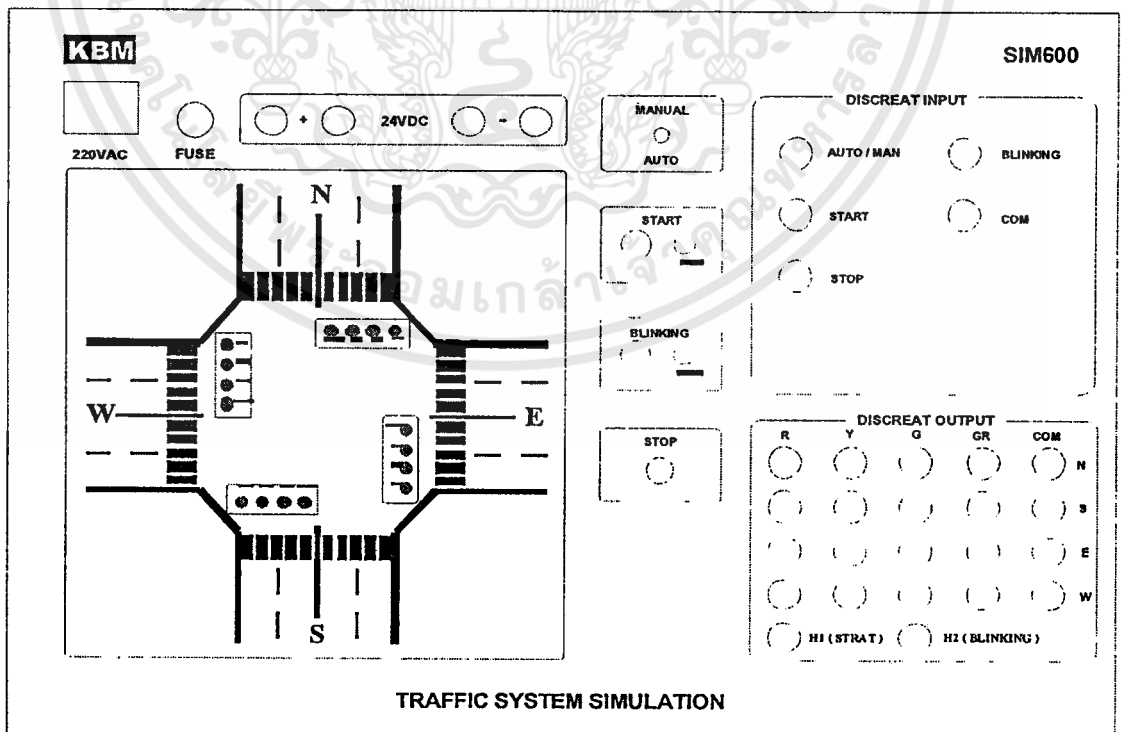
### ใบงานที่ใช้ในการทดลอง

ใบงานที่ 1 ศึกษาการทำงานของชุดทดลอง Traffic System Simulation

ใบงานที่ 2 ศึกษาการต่อวงจรไฟฟ้ากับชุดทดลอง

ใบงานที่ 3 เขียนวงจรแล็คเตอร์ สำหรับควบคุมการทำงานของชุดทดลอง Traffic System Simulation ตามเงื่อนไข

ใบงานที่ 4 ทดสอบวงจรแล็คเตอร์ที่ on-line กับ PLC เพื่อควบคุมชุดทดลอง Traffic System Simulation



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### หลักการทํางานของวงจรควบคุมไฟจราจร

1. เมื่อกดสวิทช์ Start กำหนดให้สัญญาณไฟเขียว (G, GR) ของทิศเหนือ (N) ทิศใต้ (S) สัญญาณไฟแดง (R) ทิศตะวันออก (E) และทิศตะวันตก (W) ทํางานพร้อมกัน เป็นเวลา 5 วินาที

การแสดงผล : ทิศเหนือ (N) LED G, GR ติดสว่าง  
 : ทิศใต้ (S) LED G, GR ติดสว่าง  
 : ทิศตะวันออก (E) LED R ติดสว่าง  
 : ทิศตะวันตก (W) LED R ติดสว่าง

2. หลังจากนั้นสัญญาณไฟเหลือง (Y) ของทิศเหนือ (N) ทิศใต้ (S) จะทํางานพร้อมกันเป็นเวลา 2 วินาทีขณะที่สัญญาณไฟแดงทิศตะวันออก (E) และทิศตะวันตก (W) ยังทํางานอยู่

การแสดงผล : ทิศเหนือ (N) LED Y ติดสว่าง  
 : ทิศใต้ (S) LED Y ติดสว่าง  
 : ทิศตะวันออก (E) LED R ติดสว่าง  
 : ทิศตะวันตก (W) LED R ติดสว่าง

3. หลังจากนั้นสัญญาณไฟแดง (R) ของทิศเหนือ (N) ทิศใต้ (S) พร้อมทั้งสัญญาณไฟเขียว (G, GR) ทิศตะวันออก (E) และทิศตะวันตก (W) ทํางานเป็นเวลา 5 วินาที

การแสดงผล : ทิศเหนือ (N) LED R ติดสว่าง  
 : ทิศใต้ (S) LED R ติดสว่าง  
 : ทิศตะวันออก (E) LED (G, GR) ติดสว่าง  
 : ทิศตะวันตก (W) LED (G, GR) ติดสว่าง

4. หลังจากนั้นสัญญาณไฟเหลือง (Y) ของทิศตะวันออก (E) และทิศตะวันตก (W) จะทํางานพร้อมกันเป็นเวลา 2 วินาที ขณะที่สัญญาณไฟแดง (R) ของทิศเหนือ (N) ทิศใต้ (S) ยังทํางานอยู่

การแสดงผล : ทิศเหนือ (N) LED R ติดสว่าง  
 : ทิศใต้ (S) LED R ติดสว่าง  
 : ทิศตะวันออก (E) LED Y ติดสว่าง  
 : ทิศตะวันตก (W) LED Y ติดสว่าง

5. หลังจากนั้นให้กลับไปเริ่มทํางานใหม่ตั้งแต่เงื่อนไขข้อที่ 1 อีกหนึ่งรอบ

6. เมื่อกดสวิทช์ BLINKING ให้สัญญาณไฟเหลือง (Y) ทั้งหมดกระพริบ ส่วนสัญญาณไฟอื่นๆ ไม่ทํางาน

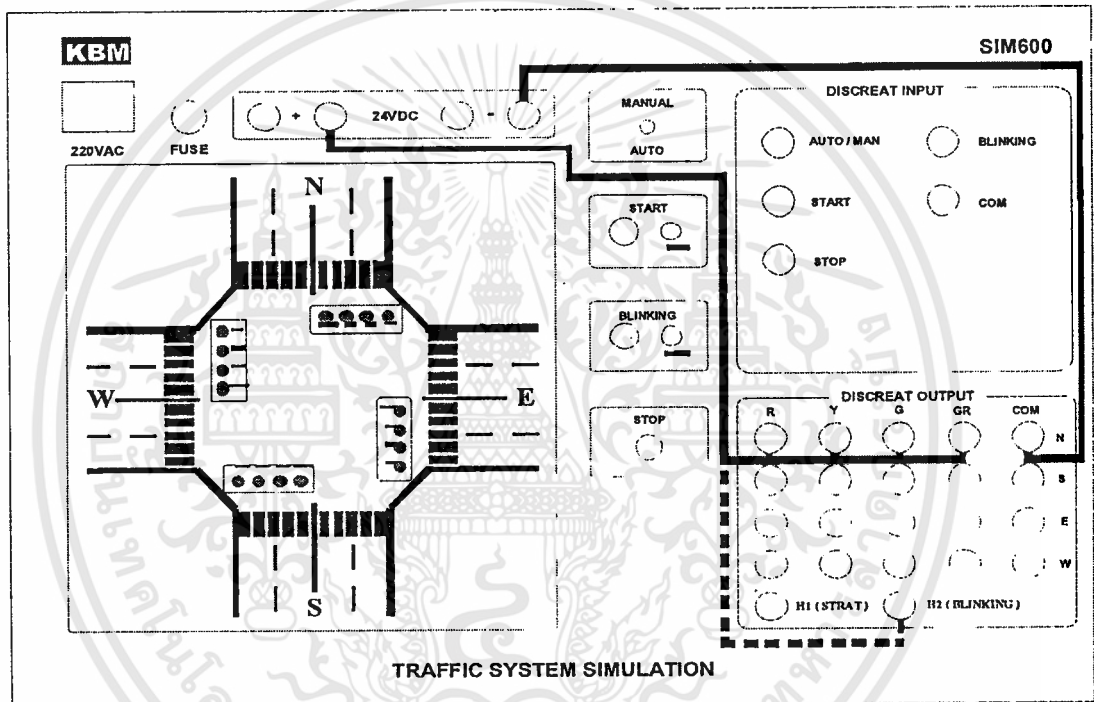
## การแสดงผล : LED Y ทั้งหมดจะกระพริบ

### ลำดับขั้นการทดลอง

1.1 นำชุด Traffic System Simulation มาใช้ในการทดลองนี้

1.2 นำแหล่งจ่ายไฟฟ้าขนาด 24 VDC มาจ่ายให้กับชุด Traffic System Simulation ที่จุด POWER SUPPLY 24VDC

ผังรูป



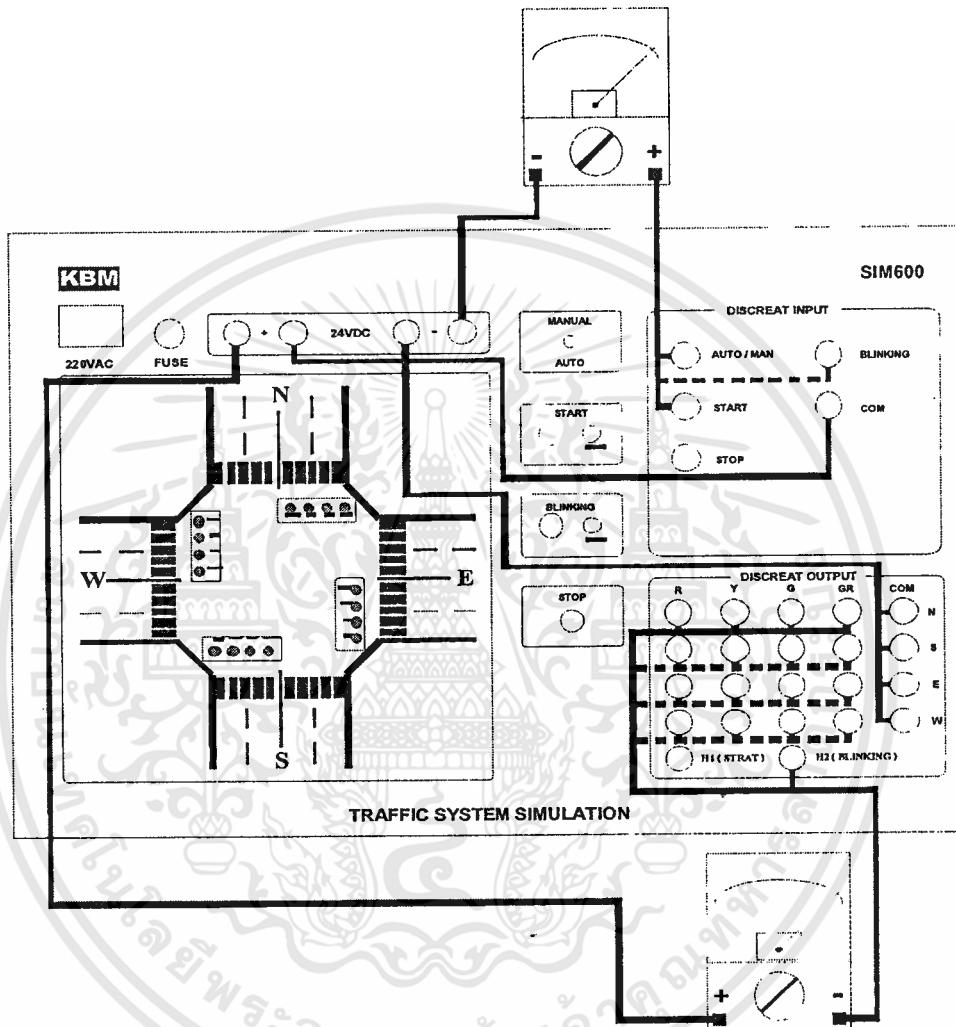
1.3 ใช้สายไฟต่อไฟ +24 VDC เข้าที่ขั้ว R , Y , G , GR เข้าที่แยกของทุกทิศและนำสายไฟต่อไฟลบ - 24 VDC เข้าที่COMMON ดังรูป แล้วให้สังเกตการเปลี่ยนแปลงของ LED บนชุดทดลอง **หลอด LED R , Y , G , GR ของแยกทุกๆ ทิศจะติด** .

1.4 ใช้สายไฟต่อไฟ +24 VDC เข้าที่ขั้ว BLINKING ให้สังเกตการเปลี่ยนแปลงของ LED บนชุดทดลอง

**สัญญาณไฟเหลือง ( Y ) ทั้งหมดจะกระพริบส่วนสัญญาณอื่นจะไม่ทำงาน**

## ลำดับขั้นการทดลอง

### 2.1 นำชุดทดลอง มาตรวจสอบหาการต่อภายใน



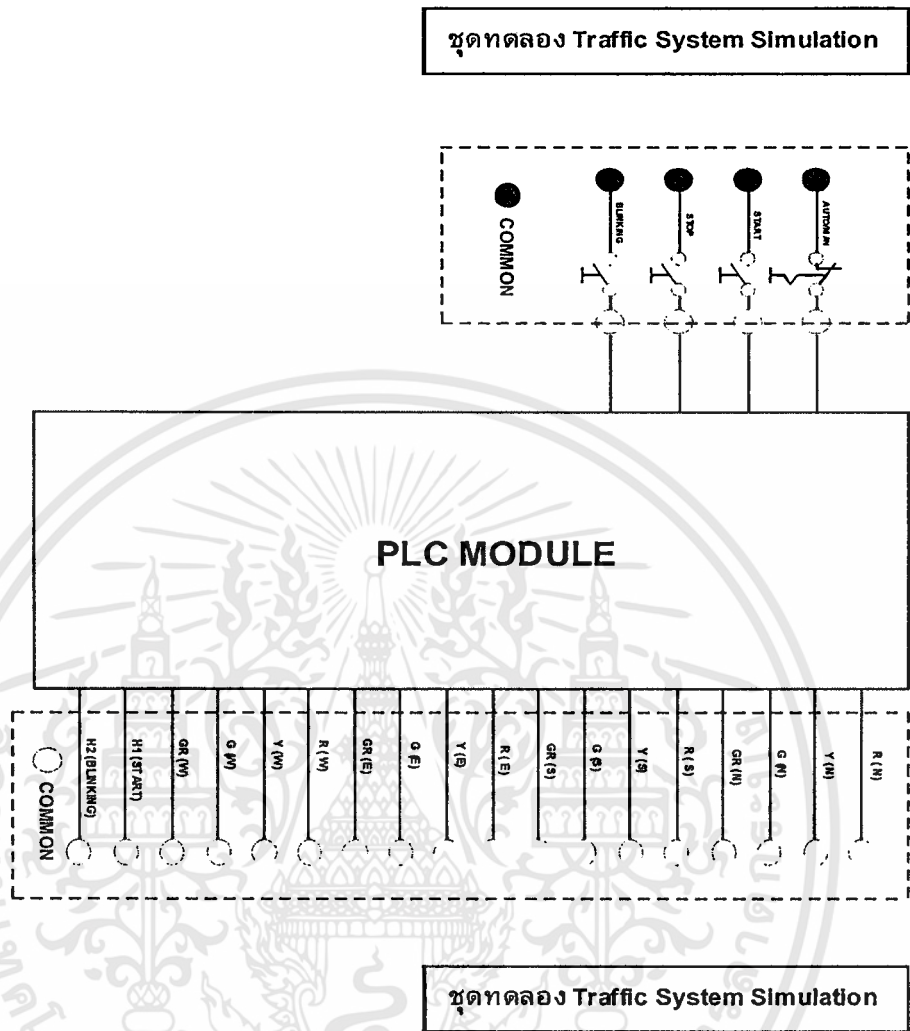
2.2 ต่อไฟ +24VDC เข้าที่ขั้ว COMMON ของ INPUT ใช้มิเตอร์วัดระหว่างขั้ว -24VDC กับ AUTO / MAN , START , BLINKING สังเกตที่โวลต์มิเตอร์ เมื่อเรากดสวิทช์ที่ตรงกับขั้วที่ติดที่ดังกล่าว

| ขั้ววัดของโวลต์มิเตอร์ระหว่าง<br>-24VDC | เมื่อทำการกดสวิทช์ | ค่าที่โวลต์มิเตอร์อ่านได้ |
|---|--------------------|---------------------------|
| AUTO / MAN                              | AUTO / MAN         | + 24 VDC                  |
| START                                   | START              | +24 VDC                   |
| BLINKING                                | BLINKING           | +24 VDC                   |

2.3 ต่อไฟ -24VDC เข้าที่ขั้ว COMMON ของ OUTPUT ใช้มิเตอร์วัดระหว่างขั้ว +24VDC กับเข้าตามขั้วต่อตามตารางแล้วสังเกตหลอดไฟ LED ที่ชุดทดลอง

| ขั้วที่ต่อไฟ+24VDC               | หลอด LED                         | สถานะของหลอด LED |
|----------------------------------|----------------------------------|------------------|
| R , Y , G , GR ทิศเหนือ ( N )    | R , Y , G , GR ทิศเหนือ ( N )    | ติด              |
| R , Y , G , GR ทิศใต้ ( S )      | R , Y , G , GR ทิศใต้ ( S )      | ติด              |
| R , Y , G , GR ทิศตะวันออก ( E ) | R , Y , G , GR ทิศตะวันออก ( E ) | ติด              |
| R , Y , G , GR ทิศตะวันตก ( W )  | R , Y , G , GR ทิศตะวันตก ( W )  | ติด              |
| H2 (BLINKING)                    | สัญญาณไฟเหลือง ( Y )<br>ทั้งหมด  | กระพริบ          |

2.4 ทำการต่อวงจรไฟฟ้าระหว่างชุดทดลองการควบคุมไฟจราจรเข้ากับ PLC ตามไดอะแกรม ตามรูป



ให้สังเกต LED แสดงสถานะของ PLC ของ INPUT เมื่อทำการกดสวิทช์แต่ละตัว  
 ให้เขียนตารางกำหนดเบอร์ของ INPUT และ OUTPUT ของ PLC ที่ได้รับสัญญาณจากสวิทช์

ตารางกำหนดเบอร์ของอินพุต

| เบอร์อินพุต | คำอธิบาย        |
|-------------|-----------------|
| 000.00      | START SWITCH    |
| 000.01      | STOP SWITCH     |
| 000.02      | BLINKING SWITCH |

### ตารางกำหนดเบอร์ของเอาต์พุต

| เบอร์เอาต์พุต | คำอธิบาย |
|---------------|----------|
| 010.00        | R (N)    |
| 010.01        | Y (N)    |
| 010.02        | G (N)    |
| 010.03        | GR (N)   |
| 010.04        | R (S)    |
| 010.05        | Y (S)    |
| 010.06        | G (S)    |
| 010.07        | GR (S)   |
| 011.00        | R (E)    |
| 011.01        | Y (E)    |
| 011.02        | G (E)    |
| 011.03        | GR (E)   |
| 011.04        | R (W)    |
| 011.05        | Y (W)    |
| 011.06        | G (W)    |
| 011.07        | GR (W)   |

- 2.5 ทำการทดสอบความถูกต้องของการต่อวงจรไฟฟ้า โดยการต่อ KEY LOADER หรือ คอมพิวเตอร์โปรแกรมเมอร์เข้ากับ PLC และทำการเข้าสู่โหมด On-Line ทำการเรียกเบอร์ อินพุต มาดูและทำการกดสวิทช์

| เบอร์ภายใน PLC ของอินพุต | สถานะที่ปรากฏภายใน PLC | สวิทช์ที่กดทดสอบ   |
|--------------------------|------------------------|--------------------|
| .....                    | .....                  | สวิทช์<br>AUTO/MAN |
| .....                    | .....                  | สวิทช์ START       |
| .....                    | .....                  | สวิทช์ STOP        |
| .....                    | .....                  | สวิทช์ BLINKING    |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2.6 ทำการทดสอบการต่อวงจรของเอาต์พุต โดยให้กระทำเหมือนกับข้อ 2.5 แต่ให้เรียกเบอร์เอาต์พุตขึ้นมาทำแทน

การ FORCE (กำหนดให้เอาต์พุต ON โดยตรง) เอาต์พุตทีละเอาต์พุต และให้ดูที่ชุดทดลองเพื่อตรวจสอบการติด-

ดับของ LED

| เบอร์ของเอาต์พุต PLC | สถานะที่ทำการ<br>FORCE | LED ที่ชุดทดลอง |             |
|----------------------|------------------------|-----------------|-------------|
|                      |                        | ตำแหน่ง         | ติด / ดับ   |
| .....                | ON / OFF               | H1 (START)      | ...../..... |
| .....                | ON / OFF               | H2 (BLINKING)   | ...../..... |

3.1 ให้เขียนวงจรแล็คเตอร์สำหรับวงจรควบคุมไฟจราจร ตามเงื่อนไขดังนี้

- เมื่อกดสวิทช์ Start กำหนดให้สัญญาณไฟเขียว (G, GR) ของทิศเหนือ (N) ทิศใต้ (S) สัญญาณไฟแดง (R) ทิศตะวันออก (E) และทิศตะวันตก (W) ทำงานพร้อมกัน เป็นเวลา 5 วินาที
- หลังจากนั้นสัญญาณไฟเหลือง (Y) ของทิศเหนือ (N) ทิศใต้ (S) จะทำงานพร้อมกัน เป็นเวลา 2 วินาที ขณะที่สัญญาณไฟแดงทิศตะวันออก (E) และทิศตะวันตก (W) ยังทำงานอยู่
- หลังจากนั้นสัญญาณไฟแดง (R) ของทิศเหนือ (N) ทิศใต้ (S) พร้อมทั้งสัญญาณไฟเขียว (G, GW) ทิศตะวันออก (E) และทิศตะวันตก (W) ทำงาน เป็นเวลา 5 วินาที
- หลังจากนั้นสัญญาณไฟเหลือง (Y) ของทิศตะวันออก (E) และทิศตะวันตก (W) จะทำงานพร้อมกันเป็นเวลา 2 วินาที ขณะที่สัญญาณไฟแดง (R) ของทิศเหนือ (N) ทิศใต้ (S) ยังทำงานอยู่
- หลังจากนั้นให้กลับไปเริ่มทำงานใหม่ตั้งแต่เงื่อนไขข้อที่ 1 อีก โนมัตติ
- เมื่อกดสวิทช์ BLINKING ให้สัญญาณไฟเหลือง (Y) ทั้งหมดกระพริบ ส่วนสัญญาณไฟอื่นๆ จะไม่งาน

ให้เขียนวงจรแอมป์

ให้อธิบายผลการทดลอง

.....

.....

.....

.....

.....

.....

.....

สรุปผลการทดลอง

.....

.....

.....

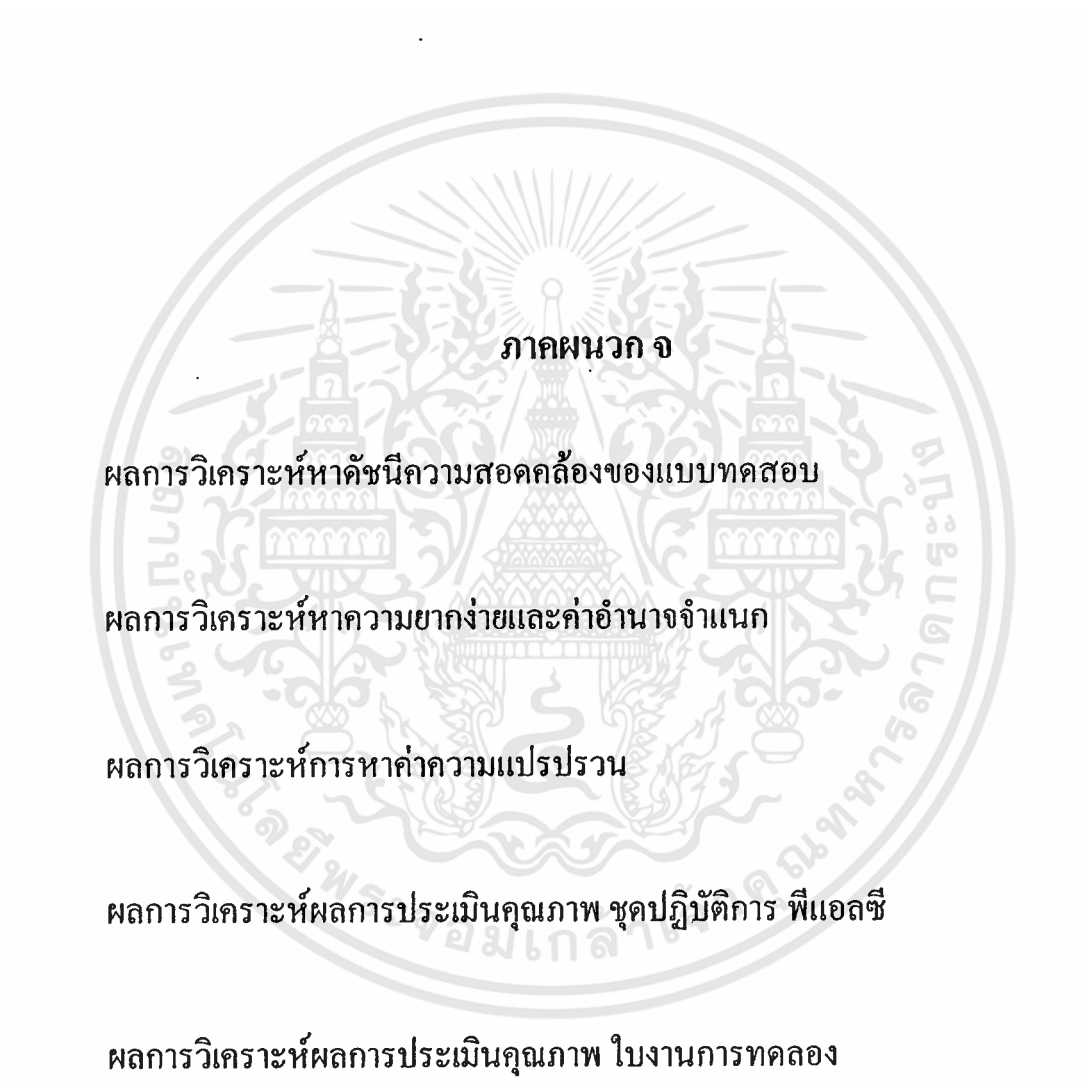
.....

.....

.....

.....





ตารางที่ จ.1 ผลการวิเคราะห์หาดัชนีความสอดคล้องของแบบทดสอบ

| แบบทดสอบที่ | ข้อที่ | ระดับคะแนนจากผู้ทรงคุณวุฒิ |         |         |         |         |         | $\Sigma R$ | IOC  | ความหมาย                |
|-------------|--------|----------------------------|---------|---------|---------|---------|---------|------------|------|-------------------------|
|             |        | คนที่ 1                    | คนที่ 2 | คนที่ 3 | คนที่ 4 | คนที่ 5 | คนที่ 6 |            |      |                         |
| 1           | 1      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6          | 1.00 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 2      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6          | 1.00 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 3      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6          | 1.00 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 4      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 0       | 1       | 5          | 0.83 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 5      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6          | 1.00 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
| 2           | 1      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6          | 1.00 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 2      | 1                          | 0       | 1       | 1       | 1       | 1       | 5          | 0.83 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 3      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6          | 1.00 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 4      | 1                          | 1       | 1       | 0       | 1       | 1       | 5          | 0.83 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 5      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6          | 1.00 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
| 3           | 1      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 5          | 1.00 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 2      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6          | 1.00 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 3      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 5          | 1.00 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 4      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6          | 1.00 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 5      | 1                          | 0       | 1       | 1       | 1       | 1       | 5          | 0.83 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
| 4           | 1      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6          | 1.00 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 2      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6          | 1.00 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 3      | 1                          | 0       | 1       | 1       | 1       | 1       | 4          | 0.83 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 4      | 1                          | 1       | 1       | 0       | 1       | 1       | 5          | 0.83 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 5      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6          | 1.00 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
| 5           | 1      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6          | 1.00 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 2      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6          | 1.00 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 3      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6          | 1.00 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 4      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6          | 1.00 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 5      | 1                          | 1       | 0       | 1       | 1       | 1       | 5          | 0.83 | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |

ตารางที่ จ.1 ผลการวิเคราะห์หาดัชนีความสอดคล้องของแบบทดสอบ (ต่อ)

| แบบทดสอบที่ | ข้อที่ | ระดับคะแนนจากผู้ทรงคุณวุฒิ |         |         |         |         |         | $\sum R$ | IOC   | ความหมาย                |
|-------------|--------|----------------------------|---------|---------|---------|---------|---------|----------|-------|-------------------------|
|             |        | คนที่ 1                    | คนที่ 2 | คนที่ 3 | คนที่ 4 | คนที่ 5 | คนที่ 6 |          |       |                         |
| รวม         | 1      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6        | 1.00  | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 2      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6        | 1.00  | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 3      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 5        | 1.00  | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 4      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6        | 1.00  | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 5      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 0       | 1       | 5        | 0.83  | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 6      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6        | 1.00  | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 7      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6        | 1.00  | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 8      | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6        | 1.00  | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 9      | 1                          | 0       | 1       | 1       | 1       | 1       | 5        | 0.83  | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 10     | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6        | 1.00  | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 11     | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6        | 1.00  | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 12     | 1                          | 1       | 1       | 0       | 1       | 1       | 5        | 0.83  | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 13     | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6        | 1.00  | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 14     | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6        | 1.00  | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 15     | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6        | 1.00  | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 16     | 1                          | 1       | 0       | 1       | 1       | 1       | 4        | 0.83  | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 17     | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6        | 1.00  | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 18     | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6        | 1.00  | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 19     | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6        | 1.00  | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
|             | 20     | 1                          | 1       | 1       | 1       | 1       | 1       | 6        | 1.00  | สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ |
| รวม         |        |                            |         |         |         |         |         | 254      | 43.13 |                         |
| ค่าเฉลี่ย   |        |                            |         |         |         |         |         | 5.64     | 0.95  |                         |

ตารางที่ จ.2 ผลการวิเคราะห์หาความยากง่าย และ ค่าอำนาจจำแนก

| ข้อที่ | (RU)<br>N=10 | (RL)<br>N=10 | $p = \frac{R}{N}$ | $r = \frac{R_U - R_L}{\frac{N}{2}}$ | q=1-p | Pq     |
|--------|--------------|--------------|-------------------|-------------------------------------|-------|--------|
| 1      | 7            | 4            | 0.55              | 0.3                                 | 0.45  | 0.2475 |
| 2      | 7            | 4            | 0.55              | 0.3                                 | 0.45  | 0.2475 |
| 3      | 8            | 4            | 0.60              | 0.4                                 | 0.40  | 0.2400 |
| 4      | 9            | 5            | 0.70              | 0.4                                 | 0.30  | 0.2100 |
| 5      | 9            | 6            | 0.75              | 0.3                                 | 0.25  | 0.1875 |
| 6      | 8            | 5            | 0.65              | 0.3                                 | 0.35  | 0.2275 |
| 7      | 7            | 4            | 0.55              | 0.3                                 | 0.45  | 0.2475 |
| 8      | 8            | 5            | 0.65              | 0.3                                 | 0.35  | 0.2275 |
| 9      | 8            | 4            | 0.60              | 0.4                                 | 0.40  | 0.2400 |
| 10     | 8            | 5            | 0.65              | 0.3                                 | 0.35  | 0.2275 |
| 11     | 9            | 6            | 0.75              | 0.3                                 | 0.25  | 0.1875 |
| 12     | 8            | 5            | 0.65              | 0.3                                 | 0.35  | 0.2275 |
| 13     | 9            | 6            | 0.75              | 0.3                                 | 0.25  | 0.1875 |
| 14     | 9            | 5            | 0.70              | 0.4                                 | 0.30  | 0.2100 |
| 15     | 9            | 6            | 0.75              | 0.3                                 | 0.25  | 0.1875 |
| 16     | 8            | 5            | 0.65              | 0.3                                 | 0.35  | 0.2275 |
| 17     | 9            | 6            | 0.75              | 0.3                                 | 0.25  | 0.1875 |
| 18     | 8            | 5            | 0.65              | 0.3                                 | 0.35  | 0.2275 |
| 19     | 9            | 6            | 0.75              | 0.3                                 | 0.25  | 0.1875 |
| 20     | 7            | 4            | 0.55              | 0.3                                 | 0.45  | 0.2475 |
| 21     | 9            | 6            | 0.75              | 0.3                                 | 0.25  | 0.1875 |
| 22     | 8            | 4            | 0.60              | 0.4                                 | 0.40  | 0.2400 |
| 23     | 8            | 5            | 0.65              | 0.3                                 | 0.35  | 0.2275 |
| 24     | 7            | 4            | 0.55              | 0.3                                 | 0.45  | 0.2475 |
| 25     | 8            | 4            | 0.60              | 0.4                                 | 0.40  | 0.2400 |
| 26     | 8            | 4            | 0.60              | 0.4                                 | 0.40  | 0.2400 |
| 27     | 9            | 6            | 0.75              | 0.3                                 | 0.25  | 0.1875 |
| 28     | 9            | 6            | 0.75              | 0.3                                 | 0.25  | 0.1875 |
| 29     | 7            | 4            | 0.55              | 0.3                                 | 0.45  | 0.2475 |

ตารางที่ จ.2 ผลการวิเคราะห์หาความยากง่าย และ ค่าอำนาจจำแนก (ต่อ)

| ข้อที่ | (RU)<br>N=10 | (RL)<br>N=10 | $p = \frac{R}{N}$ | $r = \frac{R_U - R_L}{\frac{N}{2}}$ | q=1-p | Pq     |
|--------|--------------|--------------|-------------------|-------------------------------------|-------|--------|
| 30     | 8            | 5            | 0.65              | 0.3                                 | 0.35  | 0.2275 |
| 31     | 8            | 5            | 0.65              | 0.3                                 | 0.35  | 0.2275 |
| 32     | 8            | 5            | 0.65              | 0.3                                 | 0.35  | 0.2275 |
| 33     | 8            | 4            | 0.60              | 0.4                                 | 0.40  | 0.2400 |
| 34     | 7            | 4            | 0.55              | 0.3                                 | 0.45  | 0.2475 |
| 35     | 8            | 5            | 0.65              | 0.3                                 | 0.35  | 0.2275 |
| 36     | 8            | 5            | 0.65              | 0.3                                 | 0.35  | 0.2275 |
| 37     | 7            | 4            | 0.55              | 0.3                                 | 0.45  | 0.2475 |
| 38     | 8            | 4            | 0.60              | 0.4                                 | 0.40  | 0.2400 |
| 39     | 7            | 4            | 0.55              | 0.3                                 | 0.45  | 0.2475 |
| 40     | 7            | 4            | 0.55              | 0.3                                 | 0.45  | 0.2475 |
| 41     | 9            | 6            | 0.75              | 0.3                                 | 0.25  | 0.1875 |
| 42     | 8            | 5            | 0.65              | 0.3                                 | 0.35  | 0.2275 |
| 43     | 7            | 4            | 0.55              | 0.3                                 | 0.45  | 0.2475 |
| 44     | 8            | 5            | 0.65              | 0.3                                 | 0.35  | 0.2275 |
| 45     | 9            | 5            | 0.70              | 0.4                                 | 0.30  | 0.2100 |
| 46     | 7            | 4            | 0.55              | 0.3                                 | 0.45  | 0.2475 |
| 47     | 8            | 5            | 0.65              | 0.3                                 | 0.35  | 0.2275 |
| 48     | 9            | 5            | 0.70              | 0.4                                 | 0.30  | 0.2100 |
| 49     | 8            | 5            | 0.65              | 0.3                                 | 0.35  | 0.2275 |
| 50     | 9            | 6            | 0.75              | 0.3                                 | 0.25  | 0.1875 |
| 51     | 9            | 6            | 0.75              | 0.3                                 | 0.25  | 0.1875 |
| 52     | 9            | 6            | 0.75              | 0.3                                 | 0.25  | 0.1875 |
| 53     | 8            | 4            | 0.60              | 0.4                                 | 0.40  | 0.2400 |
| 54     | 9            | 6            | 0.75              | 0.3                                 | 0.25  | 0.1875 |
| 55     | 9            | 6            | 0.75              | 0.3                                 | 0.25  | 0.1875 |
| 56     | 9            | 5            | 0.70              | 0.4                                 | 0.30  | 0.2100 |
| 57     | 7            | 4            | 0.55              | 0.3                                 | 0.45  | 0.2475 |
| 58     | 9            | 6            | 0.75              | 0.3                                 | 0.25  | 0.1875 |
| 59     | 7            | 4            | 0.55              | 0.3                                 | 0.45  | 0.2475 |
| 60     | 8            | 5            | 0.65              | 0.3                                 | 0.35  | 0.2275 |

จากตารางที่ จ.2 แสดงผลการวิเคราะห์หาค่าความยากง่าย และ ค่าอำนาจจำแนกที่ผ่านเกณฑ์โดยเลือกข้อสอบที่มีค่าความยากง่ายระหว่าง 0.2-0.8 และค่าอำนาจจำแนกตั้งแต่ 0.2 ขึ้นไป

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางที่ จ.3 ผลการวิเคราะห์การหาค่าความแปรปรวน

| คนที่ | คะแนนเต็ม 45 คะแนน (X) | คะแนนยกกำลังสอง(X <sup>2</sup> ) |
|-------|------------------------|----------------------------------|
| 1     | 40                     | 1600                             |
| 2     | 30                     | 900                              |
| 3     | 45                     | 2025                             |
| 4     | 43                     | 1849                             |
| 5     | 44                     | 1936                             |
| 6     | 37                     | 1369                             |
| 7     | 35                     | 1225                             |
| 8     | 41                     | 1681                             |
| 9     | 31                     | 961                              |
| 10    | 33                     | 1089                             |
| 11    | 37                     | 1369                             |
| 12    | 43                     | 1849                             |
| 13    | 44                     | 1936                             |
| 14    | 38                     | 1444                             |
| 15    | 41                     | 1681                             |
| 16    | 35                     | 1225                             |
| 17    | 45                     | 2025                             |
| 18    | 31                     | 961                              |
| 19    | 35                     | 1225                             |
| 20    | 45                     | 2025                             |
| รวม   | 781                    | 31135                            |

การหาค่าความแปรปรวน

$$S_i^2 = \frac{N \sum X^2 - (\sum X)^2}{N(N-1)}$$

ค่าความแปรปรวน

$$S_i^2 = 33.5237$$

การหาค่าความเชื่อมั่นของแบบทดสอบ

$$r_{ii} = \frac{k}{k-1} \left( 1 - \frac{\sum pq}{s_i^2} \right)$$

ค่าความเชื่อมั่นของแบบทดสอบ  $r_{ii} = 0.6134$

ตารางที่ ๑.4 ผลการวิเคราะห์ผลการประเมินคุณภาพ ชุดปฏิบัติการ พีแอลซี

| ข้อที่ | รายการประเมิน   | ระดับคะแนนจากผู้ทรงคุณวุฒิ |         |         |         |         |         | $\Sigma x$ | $\bar{X}$ | S.D  | ระดับ<br>คุณภาพ |
|--------|---|----------------------------|---------|---------|---------|---------|---------|------------|-----------|------|-----------------|
|        |   | คนที่ 1                    | คนที่ 2 | คนที่ 3 | คนที่ 4 | คนที่ 5 | คนที่ 6 |            |           |      |                 |
| 1      | มีลักษณะจงใจนำสนใจในการเรียนรู้                         | 5                          | 5       | 5       | 5       | 5       | 5       | 35         | 5.00      | 0.00 | ดีมาก           |
| 2      | เหมาะสมกับระดับของผู้เรียน                              | 5                          | 4       | 4       | 5       | 4       | 5       | 32.04      | 4.50      | 0.54 | ดีมาก           |
| 3      | มีความสัมพันธ์การใช้ร่วมกับใบงาน                        | 5                          | 5       | 5       | 5       | 4       | 4       | 33.17      | 4.66      | 0.51 | ดีมาก           |
| 4      | สามารถเพิ่มประสิทธิภาพในการเรียน                        | 4                          | 5       | 5       | 5       | 4       | 5       | 33.17      | 4.66      | 0.51 | ดีมาก           |
| 5      | อุปกรณ์การสอนทำให้บรรลุตาม<br>วัตถุประสงค์ที่กำหนดไว้   | 5                          | 4       | 4       | 5       | 4       | 4       | 30.84      | 4.33      | 0.51 | ดี              |
| 6      | อุปกรณ์การสอนให้ประสบการณ์ใน<br>การเรียนรู้             | 5                          | 5       | 4       | 5       | 5       | 4       | 33.17      | 4.66      | 0.51 | ดีมาก           |
| 7      | ความเหมาะสมในการกำหนด<br>ตำแหน่งและติดตั้งอุปกรณ์       | 4                          | 4       | 5       | 5       | 4       | 4       | 30.84      | 4.33      | 0.51 | ดี              |
| 8      | มีการระบุชื่อ ชุดปฏิบัติการให้ผู้เรียน<br>เห็นได้ชัดเจน | 5                          | 5       | 5       | 5       | 5       | 5       | 35         | 5.00      | 0.00 | ดีมาก           |
| 9      | มีความสะดวกในการเตรียมอุปกรณ์                           | 4                          | 5       | 4       | 4       | 5       | 4       | 30.84      | 4.33      | 0.51 | ดี              |
| 10     | ความปลอดภัยในขณะที่ทำการทดลอง                           | 5                          | 5       | 5       | 4       | 5       | 4       | 33.17      | 4.66      | 0.51 | ดีมาก           |
| 11     | มีความสะดวกในการดำเนินการสอน                            | 5                          | 5       | 4       | 5       | 4       | 5       | 33.17      | 4.66      | 0.51 | ดีมาก           |
| 12     | ผู้เรียนมีส่วนร่วมในการใช้อุปกรณ์                       | 5                          | 4       | 5       | 5       | 4       | 4       | 32.04      | 4.50      | 0.54 | ดีมาก           |
| 13     | มีวิธีการใช้ไม่ยุ่งยากซับซ้อน                           | 4                          | 4       | 5       | 4       | 5       | 4       | 30.84      | 4.33      | 0.51 | ดี              |
| 14     | รูปร่าง ขนาดมีความเหมาะสม                               | 5                          | 4       | 5       | 4       | 4       | 4       | 30.84      | 4.33      | 0.51 | ดี              |
| 15     | ความสะดวกในการบำรุงรักษา                                | 5                          | 4       | 4       | 5       | 5       | 4       | 32.04      | 4.50      | 0.54 | ดีมาก           |
|        | รวม   | 71                         | 64      | 69      | 71      | 67      | 65      | 407        | 4.56      | 0.44 | ดีมาก           |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางที่ ๑.5 ผลการวิเคราะห์ผลการประเมินคุณภาพ ใบบงานการทดลอง

| ข้อที่ | รายการประเมิน  | ระดับคะแนนจากผู้ทรงคุณวุฒิ |         |         |         |         |         | $\Sigma x$ | $\bar{X}$ | S.D. | ระดับคุณภาพ |
|--------|--|----------------------------|---------|---------|---------|---------|---------|------------|-----------|------|-------------|
|        |  | คนที่ 1                    | คนที่ 2 | คนที่ 3 | คนที่ 4 | คนที่ 5 | คนที่ 6 |            |           |      |             |
| 1      | ใบบงานครอบคลุมวัตถุประสงค์                                 | 5                          | 5       | 5       | 5       | 4       | 4       | 28         | 4.66      | 0.51 | ดีมาก       |
| 2      | ใบบงานมีความเหมาะสมกับวัตถุประสงค์                         | 5                          | 5       | 5       | 4       | 5       | 4       | 28         | 4.66      | 0.51 | ดีมาก       |
| 3      | ใบบงานมีเนื้อหาถูกต้อง                                     | 5                          | 5       | 5       | 4       | 4       | 4       | 27         | 4.50      | 0.54 | ดีมาก       |
| 4      | ใบบงานมีความเหมาะสมของลำดับขั้นความรู้                     | 5                          | 4       | 4       | 5       | 4       | 4       | 26         | 4.33      | 0.51 | ดี          |
| 5      | เนื้อหาก่อให้เกิดแรงจูงใจต่อการเรียน                       | 5                          | 5       | 5       | 4       | 4       | 4       | 27         | 4.50      | 0.54 | ดีมาก       |
| 6      | ใบบงานมีเนื้อหาเหมาะสมกับผู้เรียน                          | 5                          | 4       | 4       | 5       | 4       | 5       | 27         | 4.50      | 0.54 | ดีมาก       |
| 7      | ความชัดเจนในการอธิบายลำดับขั้นการทดลองของแต่ละขั้น         | 5                          | 5       | 4       | 4       | 4       | 4       | 26         | 4.33      | 0.51 | ดี          |
| 8      | สามารถลดเวลาในการสื่อความหมายให้เข้าใจได้ดี                | 5                          | 4       | 5       | 4       | 4       | 4       | 26         | 4.33      | 0.51 | ดี          |
| 9      | ความสะดวกในการบันทึกผลที่ได้จากการทดลอง                    | 5                          | 5       | 4       | 4       | 4       | 4       | 26         | 4.33      | 0.51 | ดี          |
| 10     | คำอธิบายลำดับขั้นการปฏิบัติเข้าใจง่าย รูปวงจร ตารางถูกต้อง | 5                          | 5       | 4       | 4       | 4       | 4       | 26         | 4.33      | 0.51 | ดี          |
|        | รวม  | 50                         | 47      | 45      | 43      | 41      | 41      | 267        | 4.45      | 0.52 | ดี          |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## ประวัติผู้เขียน

|                     |  |
|---------------------|--|
| ชื่อ – สกุล         | นายสุรเชษฐ์ วงศ์ชัยประทุม  |
| วัน เดือน ปี เกิด   | 20 มกราคม 2513   |
| สถานที่เกิด         | จังหวัดสุรินทร์  |
| สถานที่อยู่ปัจจุบัน | 312 หมู่ที่ 13 ตำบล ท่าตูม อำเภอ ท่าตูม<br>จังหวัด สุรินทร์ 32120  |
| สถานที่ทำงาน        | สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์<br>คณะเทคโนโลยีอุตสาหกรรม<br>มหาวิทยาลัยราชภัฏสุรินทร์<br>186 หมู่ที่ 1 ต.สุรินทร์-ปราสาท ตำบล นอกเมือง<br>อำเภอ เมือง จังหวัด สุรินทร์ 32000  |
| ตำแหน่ง             | อาจารย์ประจำสาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์  |
| ประวัติการศึกษา     | ปีการศึกษา 2538 สำเร็จการศึกษาระดับปริญญาตรีบัณฑิต<br>(อ.บ.) สาขาวิชาวิศวกรรมอิเล็กทรอนิกส์<br>จากมหาวิทยาลัยภาคตะวันออกเฉียงเหนือ<br>ปีการศึกษา 2551 สำเร็จการศึกษาระดับปริญญาโทวิทยาศาสตรบัณฑิต<br>(ค.อ.ม) สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร<br>จากสถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง |