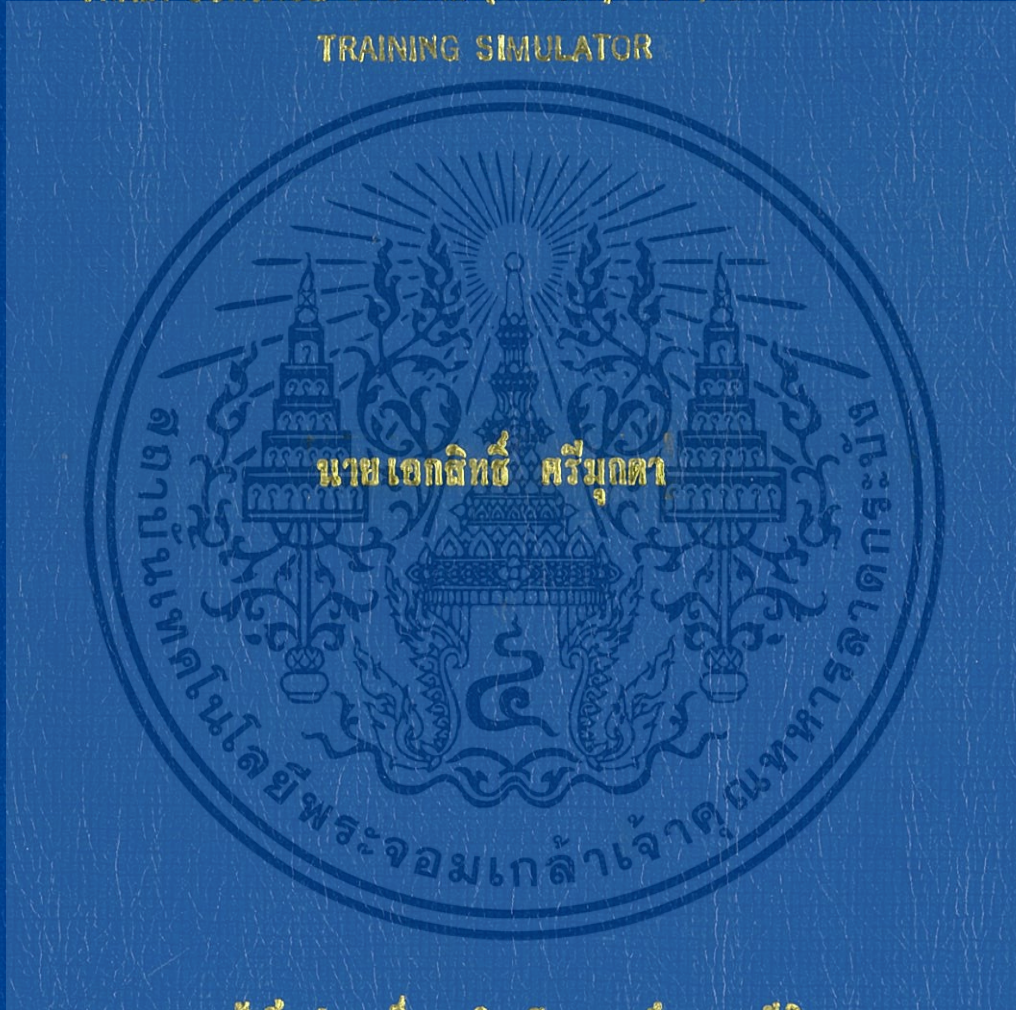


ระบบจัดการการสื่อสารข้อมูลระหว่างระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ  
กับอุปกรณ์สื่อสารบนรางรถไฟความมาตรฐานยุโรป

EUROPEAN RAIL TRAFFIC MANAGEMENT SYSTEM/EUROPEAN  
TRAIN CONTROL SYSTEM (ERTMS/ETCS) LANGUAGE  
TRAINING SIMULATOR



รายงานนี้เป็นส่วนหนึ่งของวิชาโครงการศึกษากรณีพิเศษ  
หลักสูตรวิทยาศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีสารสนเทศ  
ภาคเรียนที่ 1 ปีการศึกษา 2546  
คณะเทคโนโลยีสารสนเทศ  
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

ห้องสมุดคณะเทคโนโลยีสารสนเทศ สจล.

ระบบจำลองการสื่อสารข้อมูลระหว่างระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ  
กับอุปกรณ์สื่อสารบนรางรถไฟ ตามมาตรฐานยุโรป

European Rail Traffic Management System / European Train Control  
System (ERTMS/ETCS) Language Training Simulator



6-11740772  
112911929

รายงานนี้เป็นส่วนหนึ่งของ โครงการศึกษาระณีพิเศษ  
หลักสูตรวิทยาศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีสารสนเทศ  
ภาคเรียนที่ 1 ปีการศึกษา 2546  
คณะเทคโนโลยีสารสนเทศ  
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้...  
\*H003046\*  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ใบรับรองโครงการศึกษาระดับพิเศษ (Special Study Project)

เรื่อง

ระบบจำลองการสื่อสารข้อมูลระหว่างระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ กับอุปกรณ์สื่อสาร  
บนรางรถไฟ ตามมาตรฐานยุโรป

European Rail Traffic Management System / European Train Control System  
(ERTMS/ETCS) Language Training Simulator

นายเอกสิทธิ์ ศรีมุกดา

รหัส 43067278

รายงานนี้ได้รับการตรวจสอบและอนุมัติให้เป็นส่วนหนึ่งของ  
การศึกษาระดับพิเศษโครงการศึกษาระดับพิเศษ หลักสูตรวิทยาศาสตรมหาบัณฑิต(เทคโนโลยีสารสนเทศ)

ภาคเรียนที่ 1 ปีการศึกษา 2546



.....อาจารย์ที่ปรึกษา

(ดร.จันทบูรณ์ สถิตวิริยวงศ์)



.....กรรมการสอบ

(ดร.ภัทรชัย สถิตโรจน์วงศ์)



.....กรรมการสอบ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้ (ดร.ธนารัตน์ ชลิตาพงศ์) อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ชื่อหัวข้อ	ระบบจำลองการสื่อสารข้อมูลระหว่างระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ กับอุปกรณ์สื่อสารบนรางรถไฟ ตามมาตรฐานยุโรป
นักศึกษา	นายเอกสิทธิ์ ศรีมุกดา
อาจารย์ที่ปรึกษา	ดร. จันทร์บูรณ์ สถิตวิริยวงศ์
ระดับการศึกษา	วิทยาศาสตร์มหาบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีสารสนเทศ
แขนงวิชา	การจัดการเทคโนโลยีสารสนเทศ
ปีการศึกษา	2546

### บทคัดย่อ

เนื่องจากในปัจจุบันได้มีการนำเอาระบบสารสนเทศและคอมพิวเตอร์เทคโนโลยี มาช่วยในการจัดการการเดินทางของรถไฟ และช่วยในการขับรถไฟของพนักงานขับรถไฟให้ มีความปลอดภัยยิ่งขึ้น ที่เรียกว่าระบบ Automatic Train Control (ATC) System และเพื่อให้สามารถใช้งานได้ในหลายๆ ประเทศตามข้อกำหนดของมาตรฐานกลุ่มรถไฟยุโรป (European Rail Traffic Management System / European Train Control System, ERTMS/ETCS Standard) ดังนั้น จึงมีความจำเป็นอย่างยิ่งที่คนในองค์กรของข้าพเจ้าจะต้องมีความเข้าใจเกี่ยวกับการสื่อสารข้อมูลระหว่างระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ กับอุปกรณ์ที่อยู่บนรางรถไฟตามมาตรฐานยุโรป หรือที่เรียกว่า ERTMS/ETCS Language

ซึ่ง โครงการของข้าพเจ้า (ERTMS/ETCS Language Training Simulator) จะมีส่วนช่วยเป็นอย่างมากในการเรียนรู้ และทำความเข้าใจเกี่ยวกับ ERTMS/ETCS Language และการติดต่อสื่อสารระหว่างระบบคอมพิวเตอร์ที่อยู่บนรถไฟ และอุปกรณ์ที่อยู่บนรางรถไฟ

**Title** European Rail Traffic Management System / European Train Control System  
(ERTMS/ETCS) Language Training Simulator

**Student** Mr. Ekasith Srimugda

**Advisor** Dr. Chanboon Sathitwiriya Wong

**Level of Study** Master of Science in Information Technology

**Major** Information Technology Management

**Academic Year** 2003

## ABSTRACT

Train control is an important part of any railway operations management system. In the past, a number of different Automatic Train Control (ATC) systems have evolved in different countries at different times. These systems are incompatible and not interoperable with each other. Only a few of these systems are used in more than one country, and even in those cases there have been difference in detailed development which have resulted in incompatible and not interoperable version. Many railways anticipate a significant increase in density of train traffic and are rethinking their infrastructure strategy, to accommodate high levels of traffic, in which ATC system play an importance part. Also many railways would like to introduce standardized systems to reduce system costs.

In the summer of 1998, UNISIG, comprising the European Signaling companies was formed to finalize the specifications called ERTMS/ETCS specifications. Also it is importance thing for my company, names Bombardier Transportation, and my colleague to understand and follow these specifications. Then I think my special project, ERTMS/ETCS Language Training Simulator, is useful for my company and my colleague to learn and practice about the ERTMS/ETCS Language which is importance for Automatic Train Control implementation.

## กิตติกรรมประกาศ

การจัดทำโครงการศึกษากรณีพิเศษในหัวข้อเรื่องระบบจำลองการสื่อสารข้อมูลระหว่างระบบคอมพิวเตอร์รตไฟ กับอุปกรณ์สื่อสารบนรางรถไฟ ตามมาตรฐานยุโรปนี้ สามารถสำเร็จลุล่วงได้เนื่องจากการสนับสนุน การให้คำแนะนำปรึกษา รวมถึงกำลังใจต่างๆ ซึ่งส่งผลให้การจัดทำโครงการศึกษากรณีพิเศษนี้บรรลุเป้าหมายตามที่ได้กำหนดไว้ ฉะนั้นทางผู้จัดทำจึงใคร่จะขอขอบพระคุณบุคคลต่างๆ ดังนี้

- บิดา มารดา บุคคลผู้มีพระคุณสูงสุด ซึ่งเป็นที่รักยิ่ง ผู้มอบความรัก ความอบอุ่น รวมทั้งให้โอกาสทางการศึกษา และสำหรับความรัก ความห่วงใย กำลังใจ แรงสนับสนุนต่างๆ ที่มีให้ จากทั้งภรรยา และบุตรสาว
- คณาจารย์ทุกท่านที่ประสิทธิ์ประสาทความรู้ให้แก่ข้าพเจ้า โดยเฉพาะ ดร. จันทร์บุรณ สติตวิริยวงศ์ อาจารย์ที่ปรึกษาโครงการศึกษากรณีพิเศษ ที่กรุณาให้คำแนะนำ และคำปรึกษาในเรื่องต่างๆ ตลอดจนชี้แนะแนวทางในการศึกษาค้นคว้า และแนวทางที่ต้องนำมาใช้ในการพัฒนาโครงการศึกษากรณีพิเศษนี้
- เพื่อนๆ ITM 8 ที่ศึกษาร่วมกันมา ขอขอบคุณมิตรภาพ ความเอื้ออาทร และน้ำใจต่างๆ ที่ให้กับผู้จัดทำเสมอมา โดยเฉพาะ คุณ บุญมา จำ โป๊ย ที่ช่วยเป็นธุระ และติดต่อประสานงาน อีกทั้งคอยเตือนและเอาใจใส่ในช่วงของการจัดทำโครงการ
- เพื่อนๆ พี่ๆ น้องๆ ณ บริษัท ที่ให้ความช่วยเหลือ และให้คำปรึกษาในด้านต่างๆ

ผู้จัดทำขอขอบคุณไว้ ณ ที่นี้

เอกสิทธิ์ ศรีมุกดา

# สารบัญ

หน้า

บทคัดย่อภาษาไทย.....	I
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ.....	II
กิตติกรรมประกาศ.....	III
สารบัญ.....	IV
สารบัญตาราง.....	VI
สารบัญภาพ.....	VII
บทที่	
1. บทนำ	
1.1 ความเป็นมา.....	1
1.2 วัตถุประสงค์ของการศึกษา.....	2
1.3 ขอบเขตของการศึกษา.....	2
1.4 ขั้นตอนในการศึกษา.....	3
1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ.....	4
1.6 แผนการดำเนินงานของโครงการ.....	4
2. วงจรพัฒนาระบบงาน	
2.1 วงจรพัฒนาระบบงาน (SDLC).....	6
2.2 ระบบการควบคุมรถไฟแบบอัตโนมัติ.....	9
3. การศึกษาระบบงานปัจจุบัน	
3.1 การดำเนินงานของระบบงานปัจจุบัน.....	15
3.2 รูปแบบ และขั้นตอนการทำงานของโปรแกรม VSIM.....	16
3.3 ปัญหาที่พบในระบบปัจจุบัน.....	19
3.4 ความต้องการของผู้ใช้ระบบ.....	20

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษานั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## สารบัญ (ต่อ)

หน้า

4. การนำเสนอระบบใหม่	
4.1 การดำเนินงานของระบบใหม่.....	22
4.2 Process Flow Diagram / Flow Chart.....	24
5. การจัดสร้างระบบงานใหม่	
5.1 เครื่องมือที่ใช้ในการจัดสร้างระบบงานใหม่.....	25
5.2 ขอบเขตของการทำงานของระบบงานใหม่.....	25
6. ผลการดำเนินงาน	
6.1 การใช้งานระบบ.....	27
6.2 โครงสร้างของระบบที่ทำการพัฒนา.....	27
6.3 ขั้นตอนการปฏิบัติงานของระบบ.....	28
7. บทสรุปและข้อเสนอแนะ	
7.1 สรุปผลและการพัฒนาระบบต้นแบบ.....	36
7.2 ข้อดีของระบบต้นแบบ.....	36
7.3 ข้อเสนอแนะ.....	37
บรรณานุกรม.....	38
ภาคผนวก ก.....	39
ภาคผนวก ข.....	51
ประวัติผู้เขียน.....	104

# สารบัญตาราง

หน้า

ตารางที่

1.1 แสดงขั้นตอนการดำเนินงานของโครงการ.....4



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

# สารบัญภาพ

ภาพที่	หน้า
2.1 แสดงแผนผังของกลุ่ม UNISIG.....	10
2.2 แสดงถึงการแบ่งระดับมาตรฐาน ERTMS/ETCS.....	11
2.3 แสดงถึงส่วนประกอบของระบบ ERTMS/ETCS Level 1.....	12
2.4 แสดงถึงส่วนประกอบของระบบ ERTMS/ETCS Level 2.....	13
2.5 แสดงถึงส่วนประกอบของระบบ ERTMS/ETCS Level 3.....	14
3.1 แสดงสัญลักษณ์ของโปรแกรม VSIM ที่ใช้อยู่.....	16
3.2 แสดงถึงหน้าต่างหลักของโปรแกรม VSIM.....	17
3.3 แสดงถึงหน้าต่างของโปรแกรมที่ผู้ใช้เรียก.....	18
3.4 แสดงถึงหน้าต่างของโปรแกรม VSIM ที่ทำการเรียก TDG File.....	19
4.1 แสดงถึงหน้าต่างของโปรแกรมใหม่.....	23
4.2 แสดงขั้นตอนการทำงานของโปรแกรมใหม่.....	24
6.1 แสดงหน้าหลักแรกของระบบ.....	28
6.2 แสดงการทำงานของ ATP.....	29
6.3 แสดงการทำงานของ ATP ที่พร้อมทำงาน.....	29
6.4 แสดงการขั้บรถไฟ โดยไม่มี *.tdgb file .....	30
6.5 แสดงการทำงานของระบบ ATP.....	30
6.6 แสดงการเรียกใช้ *.tdgb file.....	31
6.7 แสดงหน้าจอรายงานสถานะ.....	31
6.8 แสดงการทำงานของระบบ เมื่อมีข้อมูลส่งขึ้นมาจากราง.....	32
6.9 แสดงการทำงานของระบบ เมื่อสิ้นสุดการเดินรถไฟ.....	33
6.10 แสดงการทำงานของระบบ เมื่อพนักงานกดปุ่ม Drive's EB.....	34
6.11 แสดงการทำงานของระบบ เมื่อผู้ใช้ต้องการออกจากระบบ.....	35

## สารบัญภาพ (ต่อ)

ภาพที่	หน้า
8.1 แสดงตัวอย่างของระบบคอมพิวเตอร์ (ATC Hardware).....	39
8.2 แสดงการเชื่อมต่อของระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ.....	39
8.3 แสดงการเชื่อมต่ออุปกรณ์ที่ใช้กับ โปรแกรม VSIM เดิม.....	40



# บทที่ 1

## บทนำ

### 1.1 ความเป็นมา

ปัจจุบันได้มีการนำเอาระบบสารสนเทศและคอมพิวเตอร์เทคโนโลยีมาช่วยในการจัดการเดินรถไฟ และช่วยในการขับรถไฟของพนักงานขับรถไฟให้มีความปลอดภัยมากยิ่งขึ้น ที่เรียกว่าระบบ Automatic Train Control (ATC) System ซึ่งในหลายๆ บริษัทที่ทำการพัฒนาและเกี่ยวข้องกับระบบนี้ ก็จะมีระบบที่มีการออกแบบตามมาตรฐานของตนเอง และขึ้นอยู่กับกฎการเดินรถของการรถไฟที่เป็นกฎจำเพาะในแต่ละประเทศ ดังนั้นเพื่อการแข่งขันในตลาดและเพื่อลดค่าใช้จ่ายในการพัฒนาและออกแบบระบบ จึงมีอยู่หลายบริษัทที่พยายามทำระบบของตนให้เป็นมาตรฐานขึ้น และเพื่อให้รถไฟสามารถวิ่งข้ามไปมา ในแต่ละประเทศ ที่มีพรมแดนติดกันได้ โดยเฉพาะอย่างยิ่งประเทศที่ตั้งอยู่บริเวณภูมิภาคยุโรป จึงมีการรวมตัวของบริษัทผู้ประกอบการเพื่อที่จัดตั้งกลุ่ม คณะทำงาน ซึ่งทำหน้าที่ในการจัดทำมาตรฐานของระบบสัญญาณรถไฟและระบบควบคุมรถไฟ ให้มีมาตรฐานเดียวกันที่เรียกว่า European Rail Traffic Management System / European Train Control System Standard หรือที่เรียกเป็นชื่อย่อว่า ERTMS/ETMS Standard ขึ้น จนกระทั่ง วันที่ 25 สิงหาคม พ.ศ. 2543 ได้มีการประกาศใช้มาตรฐาน ERTMS/ETCS เวอร์ชัน ที่ใช้ในปัจจุบัน ออกมาเป็นมาตรฐานในการออกแบบและใช้งาน ระบบควบคุมระบบการเดินรถและระบบช่วยคนขับรถไฟมาใช้เป็นมาตรฐาน โดยทั่วกัน

ในส่วนของหน่วยงานที่เข้าทำงานอยู่ที่บริษัท จะเป็นหน่วยงานหนึ่งที่ทำกรออกแบบและพัฒนาาระบบคอมพิวเตอร์ที่อยู่บนรถไฟเพื่อช่วยในการขับรถไฟของพนักงานขับรถไฟ และจะมีการนำข้อมูลที่ได้ถูกโปรแกรมไว้ในอุปกรณ์ที่ติดตั้งไว้บนรางรถไฟมาใช้ในการประมวลผล เพื่อส่งข้อมูลที่ประมวลผลได้นี้ไปสื่อสารกับพนักงานขับรถไฟ เพื่อช่วยในการควบคุมความเร็วและระยะทาง ที่พนักงานขับรถไฟสามารถขับรถไฟไปยังที่ต่างๆ ได้มากน้อยเท่าใด อีกช่วยในการหยุดรถในกรณีที่พนักงานขับรถไฟไม่ทำการหยุดรถตามที่ข้อมูลของหน่วยประมวลผลส่งให้ และในกรณีที่อุปกรณ์ของรถไฟที่เกี่ยวข้องกับความปลอดภัยในการเดินรถทำงานผิดปกติ หรือช่วยให้รถไฟที่วิ่งอยู่ อยู่ในสถานะ Fail Safe State

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ดังนั้นส่วนหนึ่งที่สำคัญในการทำงานของบุคลากรในหน่วยงานของข้าพเจ้าอย่างหนึ่งก็คือ การทำความเข้าใจเกี่ยวกับการสื่อสารข้อมูลระหว่างระบบคอมพิวเตอร์รถไฟกับอุปกรณ์ที่ติดตั้งอยู่บนขบวนรถไฟ และสามารถใช้งานข้อมูลที่ส่งจากรางรถไฟ ที่เรียกว่า ERTMS/ETCS Language เพื่อใช้ในการทดสอบ-ทดลองระบบที่ได้ทำการออกแบบและพัฒนาขึ้นมานั้นว่ามีความถูกต้องตามข้อกำหนดของมาตรฐานหรือไม่อย่างไร

## 1.2 วัตถุประสงค์ของการศึกษา

ในการออกแบบและพัฒนาระบบที่ช่วยในควบคุมการขั้บรถไฟแบบอัตโนมัติ (Automatic Train Control, ATC, System) ในองค์กรของข้าพเจ้านั้น มีความจำเป็นอย่างยิ่งที่คนในองค์กรของข้าพเจ้าจะต้องมีความเข้าใจและสามารถใช้งานข้อมูลที่ใช้ในการติดต่อสื่อสารกันระหว่างระบบคอมพิวเตอร์ที่อยู่บนรถไฟ และอุปกรณ์ที่อยู่บนราง ที่เรียกว่า ERTMS/ETCS Language ยิ่งไปกว่านั้นระบบติดต่อสื่อสารและข้อมูลที่ใช้ส่งติดต่อถึงกันของระบบคอมพิวเตอร์รถไฟนั้น ได้ถูกออกแบบเป็นระบบเลขฐาน 16 (Hex code) ซึ่งยากต่อการใช้งานและทำความเข้าใจ

ข้าพเจ้าจึงเห็นเป็นสมควรที่จะทำการพัฒนาโปรแกรมหรือเครื่องมือที่ช่วยในการทำความเข้าใจ และใช้เรียนรู้ในการใช้งานและการติดต่อสื่อสารกันระหว่างคอมพิวเตอร์รถไฟ ที่เรียกว่าระบบจำลองการสื่อสารข้อมูลระหว่างระบบคอมพิวเตอร์รถไฟกับอุปกรณ์สื่อสารบนขบวนรถไฟตามมาตรฐานยุโรป (ERTMS/ETCS Language Training Simulator) ขึ้น เพื่อช่วยใช้ในการเรียนรู้ทำความเข้าใจ และทดลองใช้ข้อมูลในการติดต่อสื่อสาร สำหรับพนักงานในหน่วยงานของข้าพเจ้า และเพื่อนร่วมงานในองค์กรที่ต้องทำงานเกี่ยวข้องและมีความสนใจ

## 1.3 ขอบเขตของการศึกษา

การพัฒนาระบบนี้เป็นการพัฒนาขึ้นเพื่อใช้งานแบบที่มีการควบคุมและตอบโต้กับระหว่างแบบจำลองของหน้าปัดและอุปกรณ์ควบคุมต่างๆ ที่มีอยู่ในห้องของพนักงานขั้บรถไฟ และข้อมูลที่อยู่บนราง โดยที่ระบบนี้จะทำการจำลองการเคลื่อนที่ไปยังตำแหน่งต่างๆ ของรถไฟที่อยู่บนขบวนรถไฟ ผ่านไปยังตำแหน่งที่มีการติดตั้งอุปกรณ์สื่อสารที่ติดตั้งเอาไว้ที่ถูกจำลองเป็นตำแหน่งและข้อมูลในรูปแบบของแฟ้มข้อมูลที่ผู้ใช้สามารถเข้าใจได้ และเป็นไปตามมาตรฐานที่กำหนดเอาไว้ตาม ERTMS/ETCS Standard จากเดิมที่จำเป็นต้องมีการสร้างแฟ้มข้อมูลแบบตัวอักษรก่อน จากนั้นผู้ใช้จำเป็นต้องแปลงข้อมูลแบบตัวอักษรที่ทำไว้ไปอยู่ในรูปของข้อมูลแบบเลขฐาน 16 แล้วผู้ใช้จะต้องนำแฟ้มข้อมูลแบบเลขฐาน 16 ที่ได้ไปใช้งาน ซึ่งในเวลาใช้งานผู้ใช้จะไม่สามารถรู้ และเข้าใจได้ว่ามีเอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

การส่งข้อมูลอะไรให้กัน และไม่สามารถรู้ได้ว่าข้อมูลที่ใช้อยู่กันยังคงมีความถูกต้องอยู่หรือไม่ เพราะเป็นแฟ้มข้อมูลแบบฐาน 16

ระบบนี้จึงถูกพัฒนาขึ้นเพื่อแก้ไขปัญหาดังกล่าว โดยมีขอบเขตดังนี้

1. ผู้ใช้สามารถจัดทำข้อมูลที่จะใช้สื่อสารกับระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ ตามมาตรฐาน ERTMS/ETCS
2. ระบบจำลองการทำงานของระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ จะทำการจำลองการเคลื่อนที่ของรถไฟ บอกตำแหน่งของรถไฟ และแสดงความเร็วของรถไฟในขณะนั้นๆ รวมไปถึงความเร็วสูงสุดที่อนุญาตให้ใช้ และความเร็วที่กำหนดให้เมื่อถึงปลายทาง
3. ระบบจำลองจะทำการแสดงสถานะของระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ และข้อมูลที่ได้รับในกรณีที่รถไฟเคลื่อนที่ผ่านอุปกรณ์สื่อสารที่ติดตั้งไว้บนรางรถไฟ
4. ระบบจำลองจะทำการแจ้งเตือนต่อพนักงานขับรถไฟ ในกรณีที่มีการสื่อสารที่ผิดปกติไม่เป็นไปตามมาตรฐาน ERTMS/ETCS
5. ระบบจะทำการชะลอความเร็วในกรณีที่พนักงานขับรถไฟเร็วกว่าความเร็วที่กำหนด หรือหยุดรถไฟในกรณีที่พนักงานขับรถไฟไปในตำแหน่งที่ไม่ได้รับการอนุญาต

#### 1.4 ขั้นตอนในการศึกษา

เพื่อให้ระบบนี้สามารถนำไปใช้ในการจำลองสถานการณ์และใช้งานได้จริงตามวัตถุประสงค์ข้างต้น จึงได้สรุปขั้นตอนการดำเนินโครงการดังนี้

1. ศึกษากระบวนการดำเนินงานของระบบปัจจุบัน วิธีการและขั้นตอนการปฏิบัติงาน รวมไปถึงการใช้งานจริง
2. ศึกษาถึงความต้องการของระบบงานจากผู้ปฏิบัติงาน และผู้บริหารในระดับต่างๆ ในหน่วยงาน และหน่วยงานอื่นๆ ที่เกี่ยวข้อง รวมไปถึงข้อจำกัดที่มีอยู่ในระบบปัจจุบัน
3. ศึกษาถึงแนวทางในการออกแบบระบบงานใหม่ เพื่อที่จะให้สอดคล้องกับความต้องการของผู้ใช้งาน
4. ศึกษา วิเคราะห์และออกแบบระบบงานใหม่ โดยจัดทำ Process Flow Diagram หรือ Flow Chart
5. วิเคราะห์ ออกแบบ ระบบการจำลองการทำงานของระบบ ระบบแปลข้อมูล รวมทั้งการแสดงผลทางหน้าจอ และการแสดงสถานะของระบบ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

6. ทำการพัฒนาโปรแกรมประยุกต์
7. ทดสอบระบบงาน และปรับปรุงแก้ไข
8. นำระบบไปติดตั้งเพื่อให้ใช้งาน

### 1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับจากการพัฒนาระบบจำลองการสื่อสารข้อมูลระหว่างระบบคอมพิวเตอร์รถไฟกับอุปกรณ์สื่อสารบนรางรถไฟตามมาตรฐานยุโรป (ERTMS/ETCS Language Training Simulator) มีดังนี้

1. เพิ่มความสะดวก รวดเร็ว และความถูกต้องในการเรียนรู้ เกี่ยวกับการสื่อสาร และการส่งข้อมูลระหว่างระบบคอมพิวเตอร์รถไฟกับอุปกรณ์สื่อสารบนรางรถไฟ สำหรับพนักงานใหม่ และพนักงานปัจจุบันในหน่วยงานของข้าพเจ้า
2. เพื่อช่วยให้พนักงานในบริษัท โดยเฉพาะหน่วยงานของข้าพเจ้า ได้มีความเข้าใจเป็นอย่างดี ถึงการใช้งาน และขั้นตอนการติดต่อสื่อสาร ในการใช้ ERTMS/ETCS Language
3. เพื่อช่วยลดขั้นตอนในการเตรียมข้อมูลที่ใช้สำหรับจำลองการจัดวางข้อมูลที่ใช้สำหรับสื่อสารจากอุปกรณ์ที่อยู่บนรางรถไฟ และให้ผู้ใช้งานเข้าใจได้
4. ช่วยให้ผู้ใช้งานเข้าใจถึงการติดต่อและการแจ้งเตือน รวมไปถึงการจัดการ ระหว่างระบบคอมพิวเตอร์รถไฟกับพนักงานขับรถ
5. ช่วยให้ผู้ใช้งานเข้าใจถึงสถานะของระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ ในกรณีที่ได้รับขอมูลจากอุปกรณ์สื่อสารที่อยู่บนรางรถไฟในกรณีต่างๆ กัน

### 1.6 แผนการดำเนินงานของโครงการ

ในการดำเนินงานการพัฒนาของระบบงานของข้าพเจ้า ได้ทำการแบ่งขั้นตอนการดำเนินงาน ออกเป็นแต่ละช่วงเวลาที่ใช้ ดังตารางที่ 1.1

ตารางที่ 1.1 แสดงขั้นตอนการดำเนินงานของโครงการ

ขั้นตอนการทำงาน	ม.ย.	ก.ค.	ส.ค.	ก.ย.	ต.ค.
ศึกษาระบบงาน (Investigate)					
ศึกษาระบบปัจจุบัน	■				
ระบุปัญหาและแนวทางแก้ไข	■				
ศึกษาถึงแนวทางที่จะนำมาใช้พัฒนา	■				

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดลอกเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ขั้นตอนการทำงาน	มิ.ย.	ก.ค.	ส.ค.	ก.ย.	ต.ค.
<b>วิเคราะห์และออกแบบระบบ (Analysis &amp; Design)</b>					
วิเคราะห์ระบบปัจจุบันและระบบใหม่	■				
กำหนด Spec & Function การทำงาน	■				
ออกแบบ Process Flow Diagram	■				
ออกแบบการติดต่อสื่อสารระหว่างระบบย่อย	■				
ออกแบบ Input Process และ Output		■			
ส่งรายงานความก้าวหน้า		24			
<b>การพัฒนาระบบ (Development)</b>					
เขียนโปรแกรม (Coding)			■		
ทดสอบระบบ (Testing)				■	
ส่งรายงานต้นฉบับ จำนวน 4 ชุด				12	
นำเสนอผลงาน					6 - 11
ส่งรายงานฉบับสมบูรณ์					20 - 25

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## บทที่ 2

### วงจรพัฒนาระบบงาน

### และเทคโนโลยีของระบบควบคุมการขับเคลื่อนไฟฟ้าแบบอัตโนมัติ

ในการทำการพัฒนาระบบสารสนเทศนั้น เป็นการนำเอาระบบสารสนเทศมาปรับใช้ให้องค์กร โดยมีวิธีการต่างๆ อยู่มากมายที่นักวิเคราะห์ระบบควรเข้าใจขั้นตอนในการพัฒนาระบบให้ดีเสียก่อนที่จะทำการพัฒนาระบบงานใหม่ และจำเป็นจะต้องมีการวางแผนการทำงานอย่างเป็นระบบ เพื่อให้สามารถดำเนินโครงการพัฒนาระบบลุล่วงภายใต้เวลาที่กำหนด รวมไปถึงวิธีการกำหนดแบ่งงาน การจัดลำดับงาน การประเมินระยะเวลา การจัดทำแผนงาน และการควบคุม เพื่อให้ได้ระบบที่ทำงานได้อย่างถูกต้องและตรงกับความต้องการของผู้ใช้มากที่สุด

#### 2.1 วงจรพัฒนาระบบงาน (The System Development Life Cycle: SDLC)

ในการพัฒนาระบบงานทางด้านสารสนเทศส่วนมากจะใช้วิธีที่เรียกว่า SDLC (System Development Life Cycle) เป็นวิธีการอ้างอิงของวงจรพัฒนาระบบงาน ซึ่งจะอธิบายถึงขั้นตอนต่างๆ ของการพัฒนาระบบงาน โดยปกติแล้วจะแบ่งออกเป็นหลายขั้นตอนแตกต่างกันออกไป แต่เนื้อหาสาระส่วนใหญ่จะมีขั้นตอนที่คล้ายกัน ซึ่งพอสรุปได้เป็นขั้นตอน (Phases) หลักๆ ดังนี้

##### ขั้นตอนที่ 1 การวางแผนของโครงการ (Planning Phase)

ขั้นตอนนี้เป็นขั้นตอนของการประเมินผลเบื้องต้น ทำความเข้าใจ และการศึกษาว่าทำไมถึงจำเป็นต้องพัฒนาระบบนี้ แล้วสมควรจะพัฒนาระบบนี้ขึ้นมาหรือไม่ อย่างไร โดยจะทำการเก็บรวบรวมข้อมูลจากผู้ที่เกี่ยวข้องทั้งหมดขององค์กร โดยจะเริ่มจากการทำ

1. การเริ่มที่จะทำโครงการ (Project Initiation): โดยที่ผู้ที่จะทำโครงการจะทำการวิเคราะห์ถึงความต้องการของผู้ใช้ และจัดทำรายละเอียดเกี่ยวกับระบบใหม่ที่ต้องการ (System Request) และ วิเคราะห์ถึงความเป็นไปได้ (Feasibility Analysis) ของโครงการที่จะทำการพัฒนาขึ้นมา ว่ามีความสอดคล้องกับการดำเนินธุรกิจขององค์กรหรือไม่ อย่างไร

2. การทำการบริหารโครงการ (Project Management): โดยขั้นตอนนี้จะมีการจัดทำ การวางแผนในการทำงาน (Workplan) การกำหนดกฎระเบียบในการทำงาน และการประเมินความเสี่ยงของการดำเนินโครงการ

## ขั้นตอนที่ 2 การวิเคราะห์โครงการ (Analysis Phase)

ขั้นตอนนี้เป็นขั้นตอนของการวิเคราะห์และศึกษาดูว่าจะสามารถพัฒนาระบบขึ้นมาได้อย่างไร โดยที่ใครเป็นผู้ที่จะใช้ระบบที่กำลังจะทำการพัฒนา แล้วระบบนี้จะสามารถทำอะไรได้บ้าง และระบบนี้จำเป็นจะต้องใช้เมื่อไหร่ ที่ไหน อย่างไร มีความจำเป็นแค่ไหน และทันกับความต้องการหรือไม่

1. การทำการวิเคราะห์ระบบ (System Analysis): โดยจะทำการวิเคราะห์ถึงรายละเอียดของการใช้งาน การทำงาน การตอบสนอง และการติดต่อสื่อสารกันกับผู้ใช้ของระบบที่มีอยู่
2. การทำการเก็บรวบรวมข้อมูล (Gather Information) ของระบบเก่าที่มีอยู่ และหาแนวทางที่จะทำการพัฒนาตามแผนที่วางไว้ แล้วจะทำรายละเอียด (Concept) ของระบบใหม่ที่จะทำการพัฒนา
3. การทำแบบจำลองของขั้นตอนการทำงาน (Process Modeling) ของระบบใหม่ที่จะทำการพัฒนาขึ้นมา โดยทำการพัฒนาจากการอ้างอิงมาจากขั้นตอนการทำงานของระบบที่ใช้งานอยู่ รวมไปถึงแบบจำลองของการประมวลผลของระบบด้วย
4. การทำแบบจำลองของข้อมูล (Data Modeling) เป็นขั้นตอนของการทำการพัฒนาแบบจำลองของข้อมูลที่จะใช้กับระบบใหม่ และการส่งผ่านของข้อมูล โดยทำการอ้างอิงมาจากข้อมูลของระบบที่ถูกใช้งานอยู่

## ขั้นตอนที่ 3 การออกแบบระบบ (Systems Design)

เป็นการออกแบบโครงสร้างและรายละเอียดของระบบโดยนำข้อมูลที่ได้จากการวิเคราะห์ระบบ มาทำการออกแบบระบบ เพื่อที่จะบอกให้กับผู้ที่ทำการพัฒนาระบบว่า ระบบที่จะทำการพัฒนาขึ้นมา มีการทำงานเป็นอย่างไร และให้เป็นไปตามความต้องการที่ได้กำหนดไว้ตั้งแต่ในขั้นตอนแรก โดยในขั้นตอนนี้จะมีขั้นตอนย่อยๆ อยู่ดังนี้

1. การทำการออกแบบระบบ (System Design): โดยจะทำการออกแบบระบบใหม่ ว่ามีภาพรวมของขั้นตอนการทำงาน และข้อมูลที่ใช้กับระบบเป็นอย่างไร

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดลอกเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2. การทำการออกแบบโครงสร้าง-สถาปัตยกรรมของระบบ (Architecture Design) จะเป็นการทำการออกแบบโครงสร้างพื้นฐาน (Infrastructure Design) ของระบบใหม่ และการจัดทำข้อกำหนดของระบบใหม่ (Hardware/Software Specifications) รวมไปถึงการทำแผนความปลอดภัย (Security Plan) ของระบบ
3. การออกแบบโครงสร้างของการติดต่อกับผู้ใช้ (User Interface Structure Design and Design Components) โดยจะทำการออกแบบขั้นตอนของการใช้งาน การติดต่อสื่อสารกับผู้ใช้ และหน้าจอของการทำงานต่างๆ ที่ต้องติดต่อกันระหว่างระบบและผู้ใช้ หรือการแสดงผลต่างๆ
4. การออกแบบการเก็บข้อมูล (Data Storage Design) เป็นการออกแบบที่กล่าวถึงการจัดการและการทำการเก็บข้อมูลของระบบ
5. การออกแบบโปรแกรม (Program Design) เป็นการออกแบบ และทำการสร้างแผนผังการทำงานของโปรแกรม (Program Structure Chart) และทำการออกแบบข้อกำหนดของโปรแกรม (Program Specifications) เพื่อนำไปใช้ในการพัฒนาในขั้นตอนต่อไป

#### ขั้นตอนที่ 4 การสร้างหรือพัฒนาระบบ (Systems Development หรือ Implementation Phase)

เป็นขั้นที่ทำการดำเนินการสร้างระบบตามที่ได้ทำการศึกษาและออกแบบไว้ในขั้นตอนก่อนหน้านี้ ให้ออกมาเป็นระบบที่ต้องการ โดยจะแยกออกเป็นขั้นตอนย่อยดังนี้

1. ขั้นตอนของการจัดทำ-จัดสร้างระบบใหม่ (System Construction): โดยจะทำการเขียนโปรแกรมด้วยภาษา หรือเครื่องมือที่ได้ทำการศึกษาแล้วว่ามีความเหมาะสมต่อการทำการพัฒนาระบบตามข้อกำหนด (Specification) ที่ระบุไว้ และสามารถทำงานต่างๆ ให้ครบถ้วน
2. ขั้นตอนของการวางแผนการทำการทดสอบ (Test Plan) ระหว่างที่ทำการสร้าง-จัดทำพัฒนาระบบ จำเป็นจะต้องทำการวางแผนว่า จะสามารถทำการทดสอบโปรแกรมแต่ละโปรแกรมย่อย (Unit Test) อย่างไร และต้องมีการเตรียมข้อมูลและสภาพแวดล้อมที่จะทำการทดสอบให้ครอบคลุม และให้ถูกต้องตามข้อกำหนดเสียก่อน
3. ขั้นตอนของการทำการทดสอบ (Tested System) จะทำการทดสอบระบบที่ได้

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ทำการพัฒนาขึ้นมา ตามแผนการทดสอบระบบ ที่จัดทำไว้จากขั้นตอนข้างบน เพื่อตรวจสอบความถูกต้องของระบบ โดยการนำระบบทั้งหมดที่ได้พัฒนาเสร็จแล้ว มาทดสอบการทำงานบนเครื่องที่จะใช้จริงให้มีสภาพแวดล้อมการทำงานเหมือนจริงหรือใกล้เคียงกับระบบที่จะใช้ให้มากที่สุด เพื่อหาความผิดพลาดของระบบก่อนส่งมอบให้แก่ผู้ใช้ หลังจากนั้นทำการส่งมอบระบบให้แก่ผู้ใช้ เพื่อทำการตรวจรับระบบ (Acceptance Test) ต่อไป ว่าตรงกับความต้องการหรือไม่

#### ขั้นตอนที่ 5 การติดตั้งระบบเพื่อใช้งาน (Implementation)

เป็นขั้นตอนที่นำเอาระบบที่ทำการพัฒนาขึ้นมาใช้งานจริง โดยทำการแก้ไขข้อผิดพลาดและปรับปรุงระบบให้ดีขึ้น โดยการติดตั้งเครื่องคอมพิวเตอร์และอุปกรณ์ต่อเชื่อมให้ครบ แล้วจึงนำซอฟต์แวร์มาติดตั้งในเครื่องให้พร้อมใช้งาน เตรียมการปรับเปลี่ยนข้อมูลต่างๆ (Conversion) ที่จะนำมาใช้กับระบบใหม่ แล้วทำการจัดอบรมการใช้งานระบบใหม่ให้แก่ผู้ใช้ และกำหนดวันใช้งานจริง (Cut Over)

#### ขั้นตอนที่ 6 การบำรุงรักษาระบบ (Maintenance)

หลังจากที่ได้มีการนำระบบใหม่ไปใช้งานในระยะเวลาหนึ่งแล้ว อาจพบข้อบกพร่องการทำงานที่ผิดพลาดของโปรแกรม ก็จะทำการแก้ไขโปรแกรมให้ถูกต้อง หรืออาจเกิดการเปลี่ยนแปลงความต้องการจึงต้องทำการดัดแปลงโปรแกรมให้สอดคล้องกับความต้องการของผู้ใช้งาน หรือทำการปรับปรุงระบบให้มีความสมบูรณ์ยิ่งขึ้น และเมื่อมีการแก้ไขมากๆ เข้าก็จะต้องทำการเริ่มทำการพัฒนาระบบกันใหม่ วนเวียนกันเช่นนี้เรื่อยไป

## 2.2 ระบบควบคุมการขั้บรถไฟแบบอัตโนมัติ (The Automatic Train Control System: ATC System)

จากสาเหตุที่ได้กล่าวมาจากข้างต้น ที่องค์กรหรือบริษัทต่างๆ ต้องการสร้างมาตรฐานของระบบควบคุมการขั้บรถไฟแบบอัตโนมัติ และเพื่อลดต้นทุนในการออกแบบ พัฒนา ระบบของตนเองให้สามารถใช้งานในหลายๆ ประเทศได้ จึงมีการรวมกลุ่มของบริษัทที่ทำการพัฒนาระบบควบคุมการขั้บรถไฟแบบอัตโนมัติ จาก 6 บริษัท โดยเรียกว่า กลุ่ม UNISIG เพื่อจัดทำมาตรฐานของ

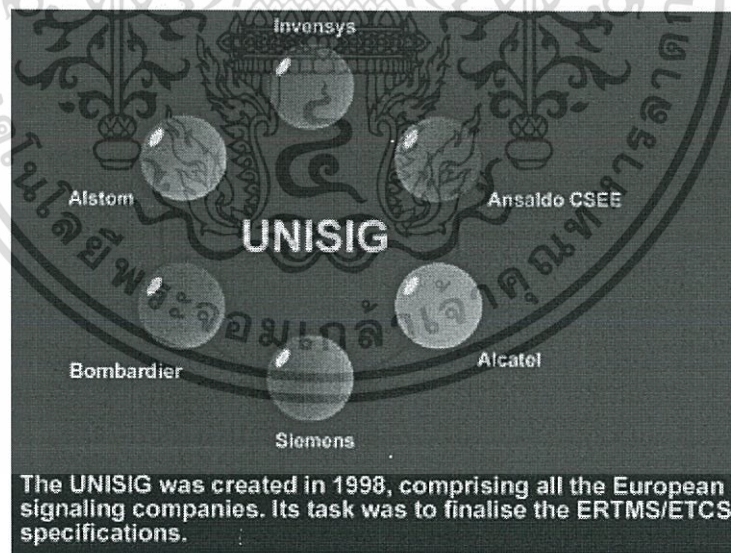
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ระบบการจัดการระบบการเดินรถไฟ (European Rail Traffic Management System: ERTMS) และระบบควบคุมการขั้บรถไฟ (European Train Control System: ETCS) ให้เป็นมาตรฐานของยุโรป และสามารถนำไปใช้กับระบบรถไฟในทั่วโลก

2.2.1 กลุ่มของบริษัทที่ทำงานเกี่ยวข้องกับการพัฒนาระบบควบคุมการขั้บรถไฟแบบอัตโนมัติ และทำการจัดทำมาตรฐาน ERTMS/ETCS Specifications นั้น ประกอบด้วย

- บริษัท Invensys
- บริษัท Alstom
- บริษัท Ansaldo CSEE
- บริษัท Bombardier
- บริษัท Alcatel
- บริษัท Siemens

ผังแผนภาพที่แสดงในรูปที่ 2.1



รูปที่ 2.1 แสดงแผนผังของกลุ่ม UNISIG

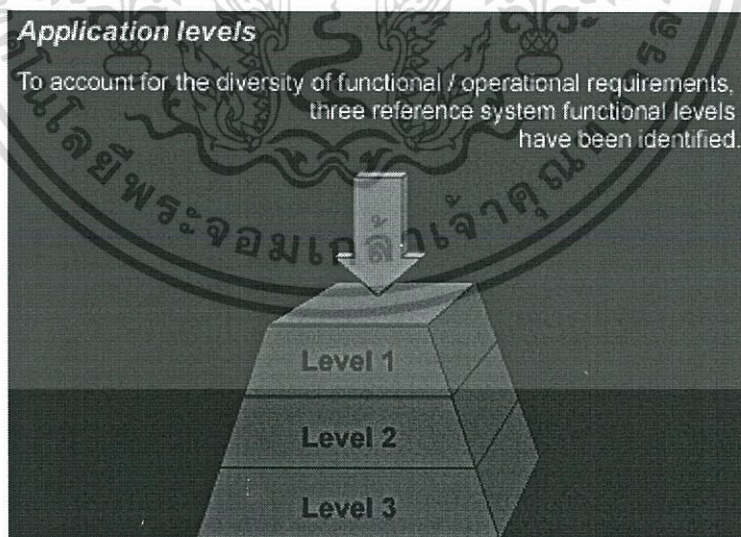
2.2.2 ความหมายของ ERTMS และ ETCS

- European Train Control System (ETCS) คือ มาตรฐานของระบบควบคุมการเดินรถไฟตามมาตรฐานยุโรป

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการแข่งขันเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

- European Rail Traffic Management System (ERTMS) คือ มาตรฐานของระบบการจัดการและควบคุมการเดินรถไฟ ซึ่ง ERTMS = ETCS + GSMR และวัตถุประสงค์หน้าที่การทำงานหลักๆ ของระบบ ERTMS อยู่ 2 อย่าง คือ
  1. ส่วนที่ทำหน้าที่ออกคำสั่ง หรือควบคุมรถไฟ (Train command/control) จะเป็นส่วนที่คอยทำหน้าที่ในการช่วยให้พนักงานขับรถไฟให้สามารถขับรถไฟได้อย่างปลอดภัย
  2. ส่วนที่สองคือ ส่วนที่ทำหน้าที่ในการควบคุมและจัดการระบบการเดินรถไฟ (Traffic management) ซึ่งจะเป็นส่วนที่ทำการจัดการเกี่ยวกับระบบสัญญาณรถไฟ และควบคุมระบบโครงสร้างพื้นฐานของรางรถไฟ เช่น ควบคุมการสลับรางรถไฟ หรือควบคุมแผงกั้นถนน เป็นต้น
- GSMR คือ ระบบเคลื่อนวิทยุสื่อสารที่ทำไว้เพื่อใช้งานเกี่ยวกับการสื่อสารข้อมูลของรถไฟ

2.2.3 การแบ่งระดับของระบบการจัดการและควบคุมการเดินรถไฟ (ERTMS/ETCS Levels) ตามมาตรฐานที่กำหนดโดยกลุ่ม UNISIG แบ่งออกเป็น 3 ระดับ ดังรูปที่ 2.2 คือ

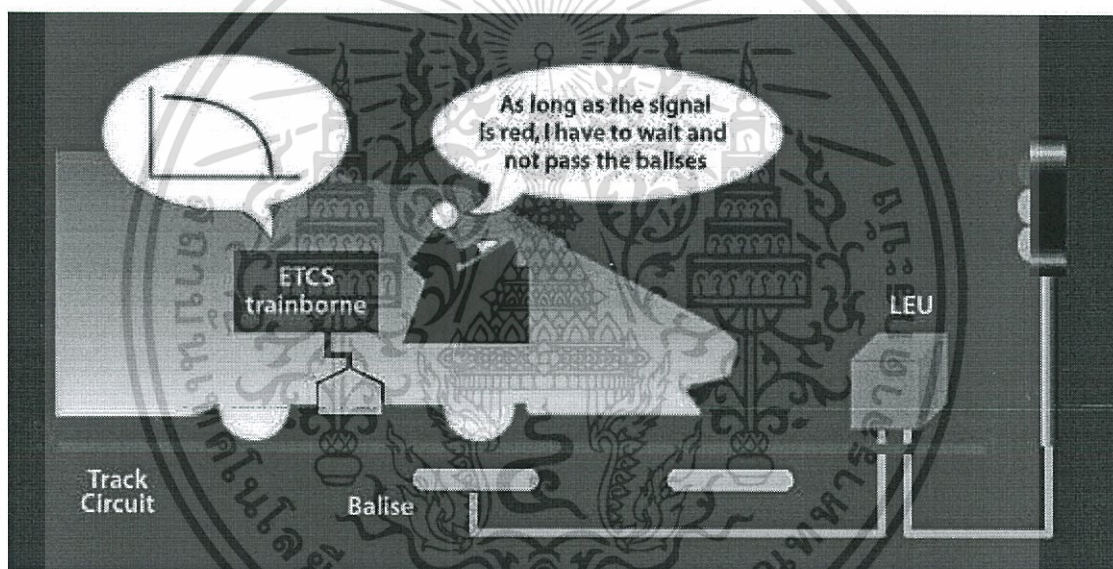


รูปที่ 2.2 แสดงถึงการแบ่งระดับของมาตรฐาน ERTMS/ETCS

- ระดับที่ 1 (ERTMS/ETCS Level 1) : เป็นระดับมาตรฐานการจัดการการเดิน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

รถไฟและการควบคุมรถไฟ ที่นำเอาระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ (ETCS trainborne) และอุปกรณ์สื่อสารที่อยู่บนรางรถไฟ ไปปรับใช้กับระบบรถไฟที่มีอยู่เดิม อันประกอบด้วย อุปกรณ์ที่ทำหน้าที่ในการตรวจสอบว่ามีรถไฟอยู่บนรางหรือไม่ ที่เรียกว่า Track Circuit และอุปกรณ์ที่ส่งข้อมูลขึ้นไปยังคอมพิวเตอร์รถไฟ (Balise) เพื่อบอกคอมพิวเตอร์รถไฟว่าสามารถขับรถต่อไปได้หรือไม่ ได้ระยะทางเท่าใด และสามารถขับด้วยความเร็วสูงสุดเท่าใด โดยที่ Balise นี้จะมีการเชื่อมต่อกับสัญญาณสำหรับรถไฟอุปกรณ์ที่เรียกว่า LEU ดังที่แสดงในรูปที่ 2.3



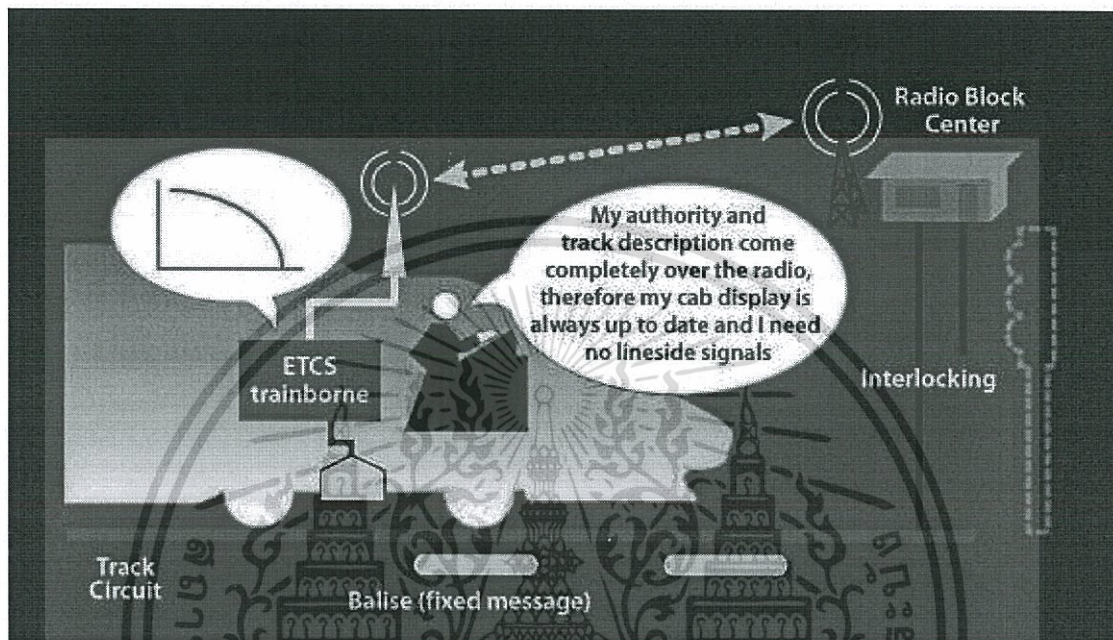
รูปที่ 2.3 แสดงถึงส่วนประกอบของระบบ ERTMS/ETCS Level 1

- ระดับที่ 2 (ERTMS/ETCS Level 2) : เป็นระดับมาตรฐานการจัดการการเดินทางรถไฟและการควบคุมรถไฟ ที่นำเอาระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ (ETCS trainborne) และอุปกรณ์สื่อสารที่อยู่บนรางรถไฟ ไปปรับใช้กับระบบรถไฟ โดยที่จะนำเอาระบบระบบสัญญาณสำหรับรถไฟออก โดยที่จะยังคงใช้ Track Circuit สำหรับการตรวจสอบว่ามีรถไฟอยู่บนรางหรือไม่ และใช้ Balise สำหรับบอกระยะตำแหน่งสำหรับรถไฟ หรือทำหน้าที่คล้ายกับหลักบอกระยะกิโลเมตรสำหรับรถยนต์ ส่วนข้อมูลสำหรับที่จะให้พนักงานขับรถรู้ว่าสามารถขับรถไฟผ่านไปได้อย่างไร และด้วยความเร็วเท่าใด จะเป็นการส่ง

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดลอกเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

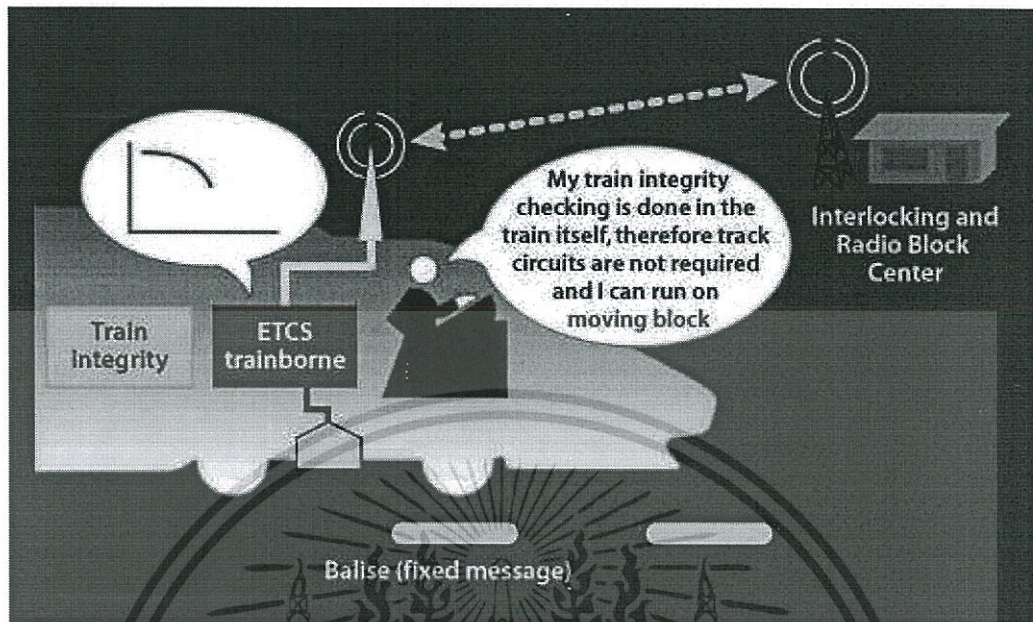
ผ่านข้อมูลโดยใช้การสื่อสารเคลื่อนที่วิทยุสำหรับรถไฟ ด้วยอุปกรณ์ที่เรียกว่า Radio Block Center จากศูนย์กลางการควบคุมการเดินรถไฟ ดังแสดงในรูปที่

2.4



รูปที่ 2.4 แสดงถึงส่วนประกอบของระบบ ERTMS/ETCS Level 2

- ระดับที่ 3 (ERTMS/ETCS Level 3) : เป็นระดับมาตรฐานการจัดการการเดินรถไฟและการควบคุมรถไฟ ที่นำเอาระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ (ETCS trainborne) และอุปกรณ์สื่อสารที่อยู่บนรางรถไฟ ไปปรับใช้กับระบบรถไฟ โดยที่จะนำเอาระบบระบบสัญญาณสำหรับรถไฟ และ Track Circuit ออก แต่ยังคงใช้ Balise สำหรับบอกระยะตำแหน่งสำหรับรถไฟ โดยที่ส่วนที่ทำการจัดการเดินรถไฟที่ศูนย์กลาง จะทำหน้าที่ในการตรวจสอบและบอกตำแหน่งรถไฟ และข้อมูลที่พนักงานขับรถไฟใช้ในการเดินรถไฟ เป็นการส่งผ่านข้อมูลโดยใช้การสื่อสารเคลื่อนที่วิทยุสำหรับรถไฟ ด้วยอุปกรณ์ที่เรียกว่า Interlocking and Radio Block Center จากศูนย์กลางการควบคุมการเดินรถไฟ ดังแสดงในรูปที่ 2.5



รูปที่ 2.5 แสดงถึงส่วนประกอบของระบบ ERTMS/ETCS Level 3

โดยที่โครงการศึกษากรณีพิเศษของข้าพเจ้า จะเป็นการศึกษา จัดทำ และปรับปรุงระบบจำลองการสื่อสารข้อมูลระหว่างระบบคอมพิวเตอร์รถไฟกับอุปกรณ์สื่อสารบนรางรถไฟ ที่เรียกว่า ERTMS/ETCS Language Training Simulator จะเป็นระบบใหม่ที่จัดทำขึ้นมาเพื่อลดข้อจำกัดของขั้นตอนการทำงานในแผนกของข้าพเจ้าที่มีอยู่ อีกทั้งจะสามารถใช้เป็นเครื่องมือช่วยในการฝึกอบรมและช่วยในการทำความเข้าใจ-เรียนรู้ในการใช้งาน ERTMS/ETCS Language

## บทที่ 3

### การศึกษาระบบงานปัจจุบัน

#### 3.1 การดำเนินงานของระบบปัจจุบัน

ในการทำงานของหน่วยงานของข้าพเจ้า จำเป็นจะต้องเรียนรู้ และทำการเข้าใจเกี่ยวกับการติดต่อสื่อสารกันระหว่างระบบคอมพิวเตอร์รถไฟกับอุปกรณ์สื่อสารบนรางรถไฟ ซึ่งข้อมูลที่ใช้ในการสื่อสารกันที่เรียกว่า ERTMS/ETCS Language โดยที่พนักงานในแผนกของข้าพเจ้า จะต้องทำการศึกษาและทำความเข้าใจถึงข้อกำหนดที่ถูกกำหนด โดยกลุ่ม UNISIG ที่เรียกว่า ERTMS/ETCS - Class 1, System Requirements Specification ที่ประกอบไปด้วย 8 บท (แต่บทที่ 6 ได้ถูกยกเลิกไปแล้ว) ดังนี้

- บทที่ 1 เป็นบทนำ (Introduction)
- บทที่ 2 เป็นบทที่กล่าวถึงรายละเอียดเบื้องต้นของระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ (Basic System Description)
- บทที่ 3 เป็นบทที่กล่าวถึงหลักการการทำงานของระบบ (Principles)
- บทที่ 4 กล่าวถึงสถานะ การทำงาน (Mode) ของระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ และการเปลี่ยนสถานะ (Transitions)
- บทที่ 5 กล่าวถึงขั้นตอนการทำงาน (Procedures)
- บทที่ 6 (ยกเลิก)
- บทที่ 7 กล่าวถึง ERTMS/ETCS Language
- บทที่ 8 กล่าวถึงรายละเอียด (Messages) ของ ERTMS/ETCS Language

และในส่วนขององค์กรของข้าพเจ้าจะมีเครื่องมือ หรือระบบที่ใช้ในการทดสอบการส่งผ่านข้อมูลติดต่อสื่อสารกันระหว่างระบบคอมพิวเตอร์รถไฟกับอุปกรณ์สื่อสารบนรางรถไฟ ที่เรียกว่า Vehicle Simulator (VSIM) แต่จะเป็นระบบที่ออกแบบมาเพื่อทำการทดสอบ โปรแกรมที่ใช้กับระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ ที่ถูกพัฒนาขึ้น โดยหน่วยงานของข้าพเจ้า กับระบบอุปกรณ์ที่เป็นระบบ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดลอกเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

คอมพิวเตอร์รถไฟจริงๆ ที่เรียกว่า System Test ก่อนที่จะทำการส่งต่อโปรแกรมไปใช้กับรถไฟจริงที่เรียกว่า Field Test แล้วส่งให้กับลูกค้าต่อไป ซึ่งจะเป็นระบบที่ยู่งยากที่พนักงานในองค์กรของข้าพเจ้า และบุคคลที่สนใจจะทำการศึกษาและทำการเข้าใจที่เกี่ยวกับ ERTMS/ETCS Language

### 3.2 รูปแบบ และขั้นตอนการทำงานของโปรแกรม VSIM

เนื่องจากที่โปรแกรม VSIM ที่ใช้อยู่ในหน่วยงานของข้าพเจ้า ได้ถูกออกแบบมาเพื่อใช้ในการทำ System Test โดยจะมีรายละเอียดคร่าวๆ ดังต่อไปนี้



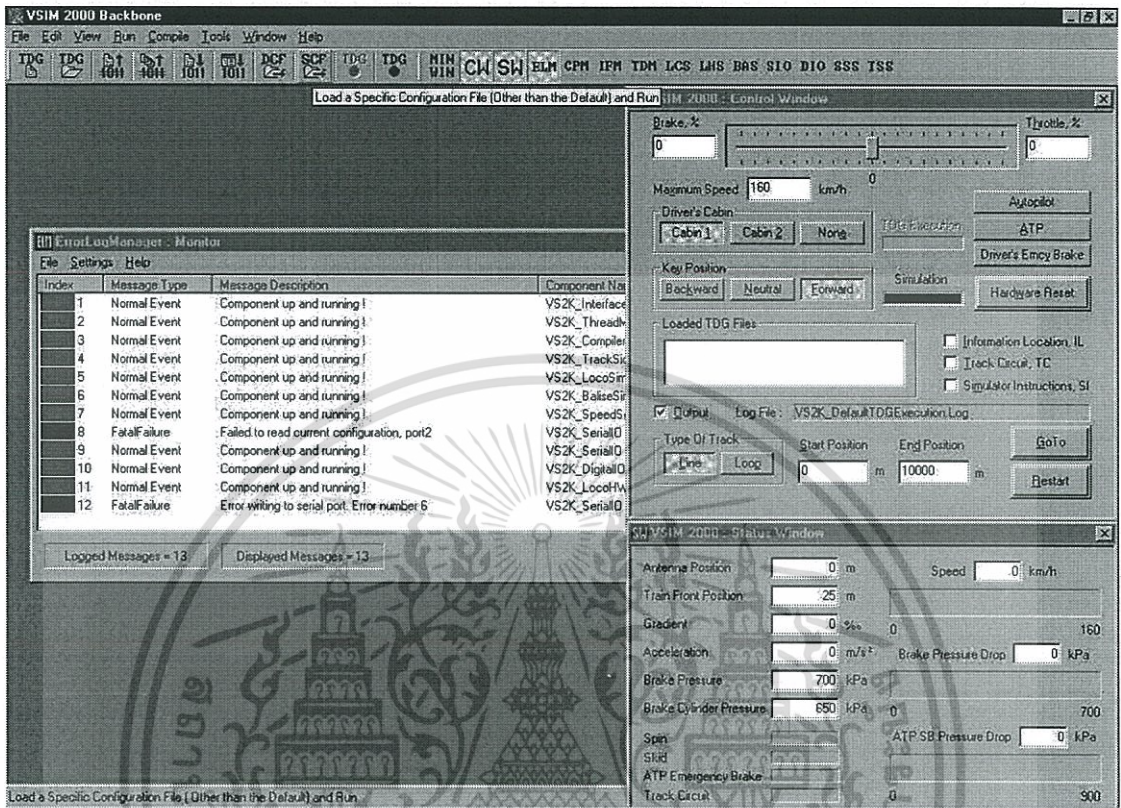
รูปที่ 3.1 แสดงสัญลักษณ์ของโปรแกรม VSIM ที่ใช้อยู่

โดยที่โปรแกรม VSIM นี้ จะทำงานบนระบบปฏิบัติการ Windows ซึ่งหลังจากที่เราทำการเชื่อมต่ออุปกรณ์ต่างๆ กับคอมพิวเตอร์ที่มีโปรแกรม VSIM ติดตั้งอยู่ แล้วทำการเรียกใช้ โปรแกรม VSIM จะปรากฏหน้าต่างของโปรแกรม VSIM ที่จอภาพของคอมพิวเตอร์ ดังแสดงในรูปที่ 3.2



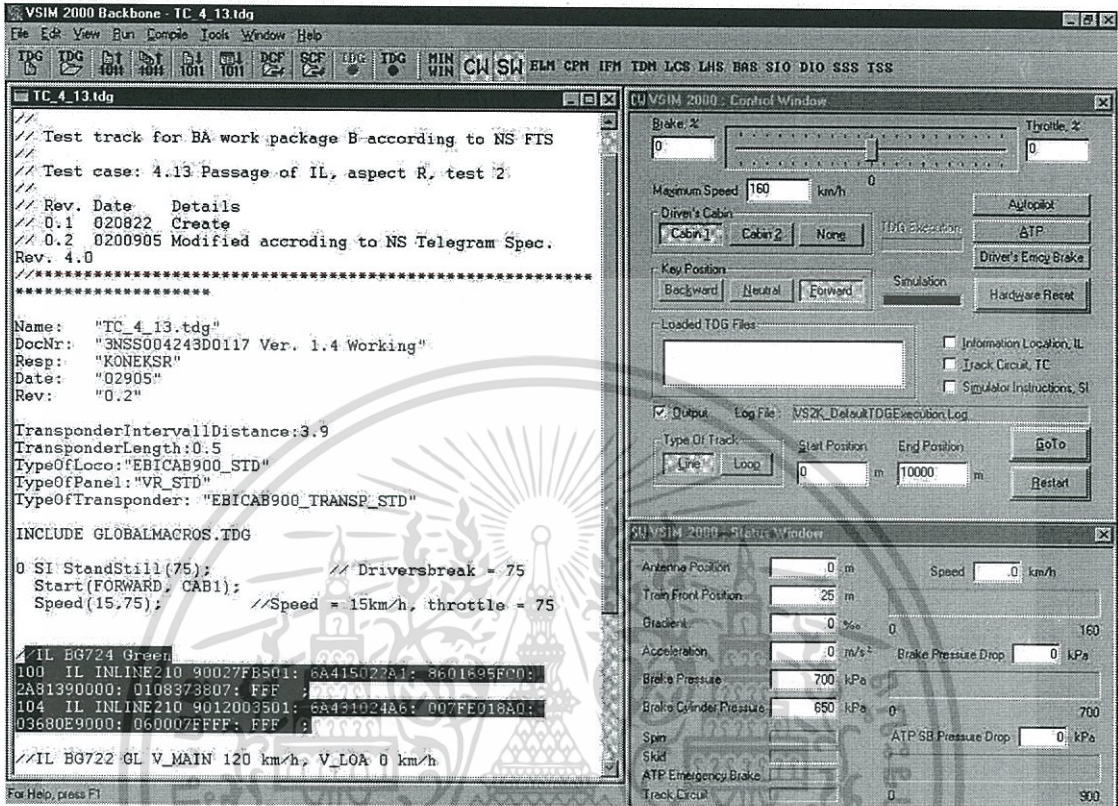
รูปที่ 3.2 แสดงถึงหน้าต่างหลักของโปรแกรม VSIM

จากนั้นผู้ใช้จะต้องทำการเรียกเพิ่มข้อมูลที่เก็บรายละเอียดเกี่ยวกับการปรับตั้งค่าตัวแปรต่างๆ ช่องทางการเชื่อมต่อต่างๆ ระหว่าง VSIM คอมพิวเตอร์กับระบบคอมพิวเตอร์รีดไฟ ที่เรียกว่า Configuration File ดังแสดงในรูปที่ 3.3



รูปที่ 3.3 แสดงหน้าต่างของ โปรแกรมที่ผู้ใช้เรียก Configuration File แล้ว

ต่อจากนั้นผู้ใช้จะต้องทำการเรียกเพิ่มข้อมูลที่ใช้เป็นข้อมูลในการจำลอง ตำแหน่งและข้อมูลของอุปกรณ์สื่อสารที่ติดตั้งบนรางรถไฟ ที่เรียกว่า TDG File ที่เตรียมไว้แล้วขึ้นมาใช้กับโปรแกรม VSIM ซึ่งจะเห็นได้ว่าข้อมูลที่จะทำการส่งจากอุปกรณ์สื่อสารที่อยู่บนรางรถไฟจะอยู่ในรูปของเลขฐาน 16 ดังแสดงในรูปที่ 3.4 แล้วผู้ใช้งานจึงจะเริ่มใช้งานโปรแกรม VSIM ได้



รูปที่ 3.4 แสดงหน้าต่างของโปรแกรม VSIM ที่ทำการเรียก TDG File แล้ว

และเมื่อผู้ใช้ทำการเตรียมการในการใช้โปรแกรมตามที่กล่าวมาแล้ว โปรแกรมก็จะพร้อมสำหรับการใช้งาน แต่เวลาที่ผู้ใช้จะต้องทำการติดต่อกับระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ ก็จะใช้อุปกรณ์ที่ใช้อยู่จริงบนรถไฟและต้องใช้โปรแกรมจริงที่จะนำไปใช้กับรถไฟด้วย อีกทั้งเมื่อผู้ใช้ต้องการทราบสถานะ หรือข้อมูลความผิดปกติของระบบคอมพิวเตอร์รถไฟหรืออุปกรณ์ต่อเชื่อมอื่นๆ ก็จะต้องใช้เครื่องคอมพิวเตอร์อีกตัว นำมาเชื่อมต่อเข้ากับระบบรถไฟเพื่อทำหน้าที่ในการตรวจสอบ (Monitor) สถานะ และการทำงานของระบบ

### 3.3 ปัญหาที่พบในระบบปัจจุบัน

จากการเข้าไปศึกษา และทำการใช้งานจริงในระบบปัจจุบัน ที่เรียกว่า VSIM สามารถสรุปปัญหาได้ดังนี้

1. ผู้ใช้งาน VSIM จะต้องทำการสร้างแฟ้มข้อมูล ที่เรียกว่า TDGB File ซึ่งจะใช้เป็นข้อมูลที่เป็นแบบจำลองตำแหน่งของอุปกรณ์สื่อสารและข้อมูลที่อยู่บนรางรถไฟ ตามที่

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

กำหนดใน ERTMS/ETCS - Class 1, System Requirements Specification (สามารถดูรายละเอียดได้ที่ ภาคผนวก ข) จากนั้นจะต้องทำการแปลงข้อมูลในแฟ้มข้อมูล TDGB File ที่สร้างไว้ให้เป็นข้อมูลแบบเลขฐาน 16 แล้วสร้างเป็นแฟ้มข้อมูล ที่เรียกว่า TDG File จากนั้นถึงจะสามารถนำไปใช้กับ โปรแกรม VSIM ได้ ดังแสดงไว้ในข้อที่ 4 และข้อที่ 5 ของภาคผนวก ก

2. เวลาที่ผู้ใช้งานโปรแกรม VSIM จะไม่สามารถเข้าใจได้ว่า โปรแกรมทำการอ่านข้อมูลอะไรจาก แฟ้มข้อมูล TDG File ได้เพราะเป็นข้อมูลแบบเลขฐาน 16
3. ในกรณีของการใช้งานโปรแกรม VSIM จำเป็นจะต้องต่อเชื่อมกับอุปกรณ์จริง เพราะได้ถูกออกแบบในการทำ System Test จึงมีข้อจำกัดในการใช้งาน และการจัดเตรียมระบบ โดยเฉพาะผู้ใช้จำเป็นจะต้องทำการ ติดตั้งโปรแกรมต่างที่ใช้กับระบบคอมพิวเตอร์ไปให้ถูกต้องก่อน ดังแสดงไว้ในข้อที่ 1 และข้อที่ 2 ของภาคผนวก ก
4. ในการใช้งานโปรแกรม VSIM จะประกอบด้วยคอมพิวเตอร์หลายตัว และอุปกรณ์อื่นอีกหลายอย่าง ทำให้สิ้นเปลืองงบประมาณมากในการที่จะทำการสร้างระบบ VSIM ขึ้นมาใช้ ดังแสดงไว้ในข้อที่ 3 ของภาคผนวก ก

### 3.4 ความต้องการของผู้ใช้ระบบ

เพื่อให้ได้ระบบที่มีความถูกต้องตามวัตถุประสงค์ และตรงกับความต้องการของผู้ใช้ จึงได้สรุปความต้องการของผู้ใช้ได้ดังนี้

1. ผู้ใช้งานต้องการระบบที่งานต่อการเรียนรู้และใช้งาน ดังนั้นระบบที่จะทำการพัฒนาขึ้นมาจะต้องสามารถนำแฟ้มข้อมูล ที่ใช้เป็นแบบจำลองตำแหน่งของอุปกรณ์สื่อสาร และข้อมูลที่อยู่บนรางรถไฟ ตามที่กำหนดใน ERTMS/ETCS - Class 1, System Requirements Specification ซึ่งง่ายต่อการสร้างและเข้าใจได้ โดยไม่จำเป็นจะต้องทำการแปลงข้อมูลในแฟ้มข้อมูลให้เป็นข้อมูลแบบเลขฐาน 16
2. เวลาที่ผู้ใช้ใช้งานระบบที่จะทำการพัฒนาขึ้นมา ระบบใหม่นี้จะต้องมีการแสดงผลให้แก่ผู้ใช้ในกรณีที่มีการส่งผ่านข้อมูลมาให้กับระบบคอมพิวเตอร์ไฟ ซึ่งจะทำให้ผู้ใช้มีความเข้าใจถึงขั้นตอนการทำงานได้โดยง่าย
3. ระบบใหม่ที่จะทำการพัฒนาขึ้นมา นี้ จะต้องสามารถทำงานอยู่บนคอมพิวเตอร์ (PC) เพียงแค่ตัวเดียว และง่ายต่อการเตรียมการเพื่อใช้งาน ซึ่งผู้ใช้งาน หรือพนักงานในองค์กรของข้าพเจ้าจะสามารถทำการศึกษา ทำความเข้าใจ และใช้งาน ได้โดยตัวเอง

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า. ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดลอกเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

4. ระบบใหม่ที่ทำกรพัฒนาขึ้นมาไม่จำเป็นต้องมีการเชื่อมต่อกับระบบ หรือ อุปกรณ์จริง และ โปรแกรมจริง ซึ่งหมายความว่าระบบที่ทำการพัฒนานี้จะต้องสามารถทำงานอยู่บนคอมพิวเตอร์ (PC) เพียงแค่ตัวเดียว ทำให้สามารถลดค่าใช้จ่ายในการสร้างระบบนี้ขึ้นมาก เพราะไม่จำเป็นจะต้องใช้อุปกรณ์จริง



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## บทที่ 4

### การนำเสนอระบบใหม่

จากการที่ได้ศึกษาระบบงานปัจจุบันพบว่า การใช้งาน VSIM มีความยุ่งยาก ซับซ้อน และมีข้อจำกัดในการใช้งานอยู่หลายอย่างดังที่กล่าวไว้ในบทที่ 3 ซึ่งยากต่อการศึกษา ทำความเข้าใจ และใช้งาน เกี่ยวกับ ERTMS/ETCS Language ข้าพเจ้าจึงมีความสนใจที่จะทำการศึกษาและจัดทำระบบใหม่ขึ้นมา เพื่อเป็นประโยชน์ต่อพนักงานในหน่วยงานของข้าพเจ้า และองค์กร ข้าพเจ้าจึงทำการวิเคราะห์ ออกแบบ และทำการพัฒนาระบบขึ้นมาตามขั้นตอนดังต่อไปนี้

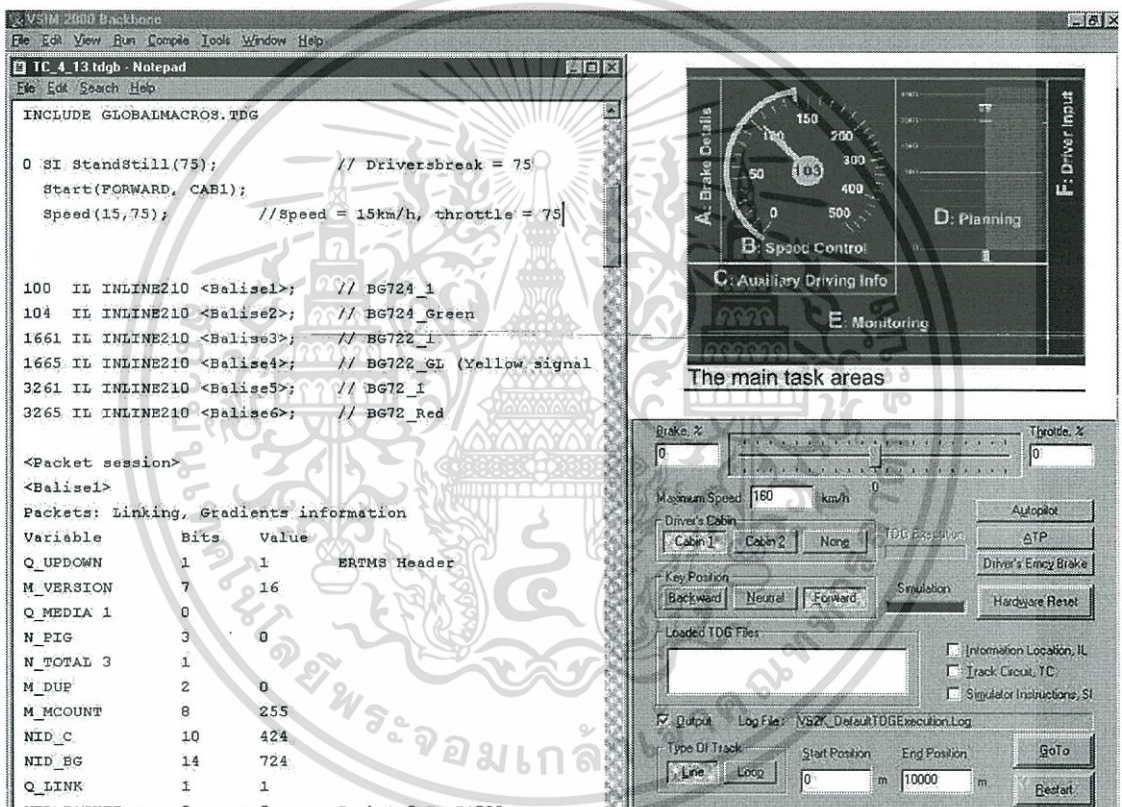
#### 4.1 การดำเนินงานของระบบใหม่

ขั้นตอนของการทำงานของระบบใหม่ จะเป็นการใช้งานที่งานกว่าระบบเดิม โดยที่โครงการงานของข้าพเจ้าจะทำการจำลองการทำงานทุกอย่างของระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ และอุปกรณ์ต่างๆ ด้วยเครื่องคอมพิวเตอร์เพียงเครื่องเดียว โดยไม่จำเป็นต้องทำการเชื่อมต่อกับอุปกรณ์ที่ใช้จริงบนรถไฟ และจะมีขั้นตอนการทำงานดังนี้

1. ผู้ใช้ทำการสร้างเพิ่มข้อมูลสำหรับใช้จำลองตำแหน่ง และข้อมูลที่ใช้ในการติดต่อสื่อสารระหว่างอุปกรณ์สื่อสารที่อยู่บนรางรถไฟ หรือที่เรียกว่า TDGB File ตามข้อกำหนดของ ERTMS/ETCS - Class 1, System Requirements Specification บทที่ 7 และ 8
2. ทำการเรียกใช้งาน โปรแกรม แล้วที่หน้าจอของเครื่องคอมพิวเตอร์จะแสดงหน้าต่างของโปรแกรม โดยที่ในหน้าต่างของโปรแกรมจะประกอบด้วย
  - หน้าต่างที่จำลองอุปกรณ์ที่ทำหน้าที่ในการติดต่อสื่อสารระหว่างพนักงานขับรถไฟ และคอมพิวเตอร์รถไฟ หรือที่เรียกว่า Man Machine Interface (MMI หรือ Driver MMI) และจะมีส่วนที่แสดงถึงข้อมูลที่ได้รับจากอุปกรณ์สื่อสารที่อยู่บนรางและสถานะของคอมพิวเตอร์รถไฟด้วย รวมไปถึงความเร็วสูงสุดที่สามารถขับได้ ดังแสดงที่มุมบนขวามือของรูปที่ 4.1
  - หน้าต่างที่อยู่บริเวณมุมล่างขวามือของรูปที่ 4.1 แสดงถึงหน้าต่างที่ทำการจำลองอุปกรณ์ต่างๆ ที่ใช้ในการขับเคลื่อนรถไฟ รวมไปถึงจะทำการจำลองตำแหน่ง และความเร็วของรถไฟในขณะนั้นด้วย

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3. จากนั้นผู้ใช้ก็จะทำการเรียกเพิ่มข้อมูล TDGB File ที่ทำการเตรียมไว้ขึ้นมาใช้งาน ดังแสดงในหน้าต่างทางด้านซ้ายมือของโปรแกรม
4. ขณะที่ผู้ใช้ทำการใช้งานอยู่ก็จะการติดต่อกับคอมพิวเตอร์ไฟผ่านทาง Driver MMI รวมไปถึงข้อมูลต่างๆ ที่ส่งมาจากคอมพิวเตอร์ไฟด้วย
5. เมื่อผู้ใช้ ทดลองใช้งานกับ TDGB File ที่มีอยู่เรียบร้อยแล้ว ก็สามารถเปลี่ยนไปทดลองใช้งาน หรือเรียนรู้โดยทำการเลือก TDGB File ตัวอื่นๆ ได้ตามที่ต้องการ

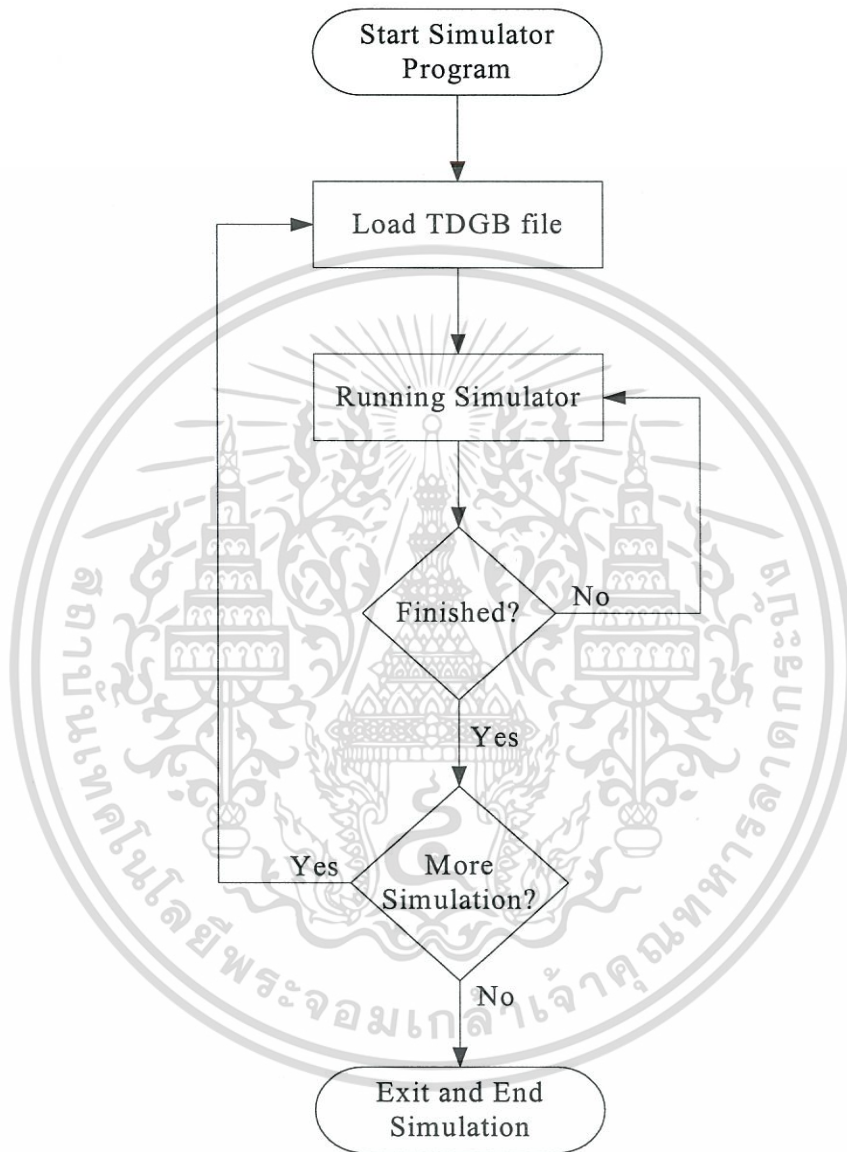


รูปที่ 4.1 แสดงถึงหน้าต่างของโปรแกรมใหม่ที่ทำกรพัฒนาขึ้นมา

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

#### 4.2 Process Flow Diagram / Flow Chart

รูปที่ 4.2 แสดงถึงขั้นตอนการทำงานของโปรแกรมใหม่ที่ได้ทำการพัฒนาขึ้น



รูปที่ 4.2 แสดงขั้นตอนการทำงานของโปรแกรมที่ทำการพัฒนาขึ้น

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## บทที่ 5

### การจัดสร้างระบบงานใหม่

#### 5.1 เครื่องมือที่ใช้ในการจัดสร้างระบบงานใหม่

##### 5.1.1 โปรแกรมระบบปฏิบัติการ

Microsoft Windows

##### 5.1.2 เครื่องมือในการสร้างและพัฒนาโปรแกรม

การจัดสร้างและพัฒนาาระบบนี้ โดยพื้นฐานและความต้องการในการใช้งานระบบแล้ว สามารถสร้างได้โดยการทำการพัฒนาด้วย Visual Basic หรือ Flash ก็ได้ ซึ่งจัดว่าเป็นภาษาที่เขียนได้โดยง่าย ไม่มีความซับซ้อนมากนัก

แต่ Visual Basic จะสามารถตอบสนองการพัฒนาให้ได้ตามข้อกำหนดที่กำหนดไว้ ไม่ว่าจะเป็น User Requirement และ User Interface ได้ดีกว่า Flash ส่วน Flash จะมีข้อดีที่ทำให้รูปร่างหน้าตาของโปรแกรมดูเสมือนจริงมากกว่า Visual Basic

ดังนั้นจากการศึกษาความเป็นไปได้ของเครื่องมือที่จะใช้พัฒนาระบบ ทั้งข้อดีและข้อเสียจากทั้ง Visual Basic และ Flash แล้ว ทางด้านความเห็นของข้าพเจ้าจึงเลือก Visual Basic ในการทำการพัฒนาระบบงานนี้

#### 5.2 ขอบเขตของการทำงานของระบบงานใหม่

เนื่องจากระบบที่ทำการพัฒนาขึ้นมา มีวัตถุประสงค์เพื่อใช้เป็นเครื่องมือในการเรียนรู้และทำความเข้าใจเกี่ยวกับ ERTMS/ETCS Language และตั้งใจเพื่อให้สามารถทำงานด้วยคอมพิวเตอร์เพียงเครื่องเดียว จึงมีข้อจำกัดบางประการที่ระบบนี้ไม่สามารถแสดงได้ตามมาตรฐานของ ERTMS/ETCS - Class 1, System Requirements Specification อาทิเช่น

- สถานะในการทำงานของระบบควบคุมรถไฟอัตโนมัติ (ATC Mode) จะมีเพียง Staff Responsible Mode, Full Supervision Mode และ System Failure Mode
- ระบบนี้จะทำการจำลองเฉพาะการทำงานในระดับของ ERTMS/ETCS Level 1 เท่านั้น เพราะใน ระดับ 2 และ 3 จะมีความแตกต่างเฉพาะอุปกรณ์ที่ใช้สื่อสารกับระบบ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดลอกเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

คอมพิวเตอร์รถไฟ และการนำเอาระบบควบคุมรถไฟอัตโนมัติเท่านั้น ส่วนเนื้อหาของ ERTMS/ETCS Language จะเหมือนกันทุกระดับ

- ระบบที่ทำการพัฒนาจะไม่ครอบคลุม ERTMS/ETCS Language ตามมาตรฐานยุโรป ทั้งหมด เนื่องจากในบางส่วนของ ERTMS/ETCS Language นั้นทางบริษัทของข้าพเจ้ายังคงทำการวิจัย และพัฒนาให้ใกล้เคียงกับมาตรฐานให้มากที่สุด เนื่องจากมาตรฐานนี้มาจากการรวมกลุ่มกันขึ้นมา จะทำให้ยากที่แต่ละบริษัทจะสามารถทำการพัฒนาระบบให้สามารถรองรับตามมาตรฐานได้ 100%



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## บทที่ 6

### ผลการดำเนินงาน

ระบบจำลองการสื่อสารข้อมูลระหว่างระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ กับอุปกรณ์สื่อสารบนรางรถไฟ ตามมาตรฐานยุโรป ที่ทำการพัฒนาขึ้นมาเพื่อตอบสนองวัตถุประสงค์ในการเรียนรู้และฝึกอบรมพนักงานในองค์กรที่ต้องการเรียนรู้ในเกี่ยวการศึกษภาษาที่ใช้สื่อสารกันระหว่างระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ กับอุปกรณ์สื่อสารบนรางรถไฟ

#### 6.1 การใช้งานระบบ

ความต้องการของระบบ

- เครื่องคอมพิวเตอร์ที่ใช้งานระบบปฏิบัติการ Windows 95 ขึ้นไป หรือ Windows NT Workstation 4.0 (Service Pack 3 recommended) ขึ้นไป
- มีตัวประมวลผลเป็น Pentium เป็นอย่างน้อย
- มีหน่วยความจำ 16 MB เป็นอย่างน้อย สำหรับระบบปฏิบัติการ Windows หรือ 32 MB สำหรับระบบปฏิบัติการ NT
- VGA หรือ จอแสดงผลแบบที่มีความละเอียดการแสดงผลที่สูงกว่า และสามารถใช้งานกับ Microsoft Windows ได้
- เมาส์ และ/หรือ อุปกรณ์อื่นๆ

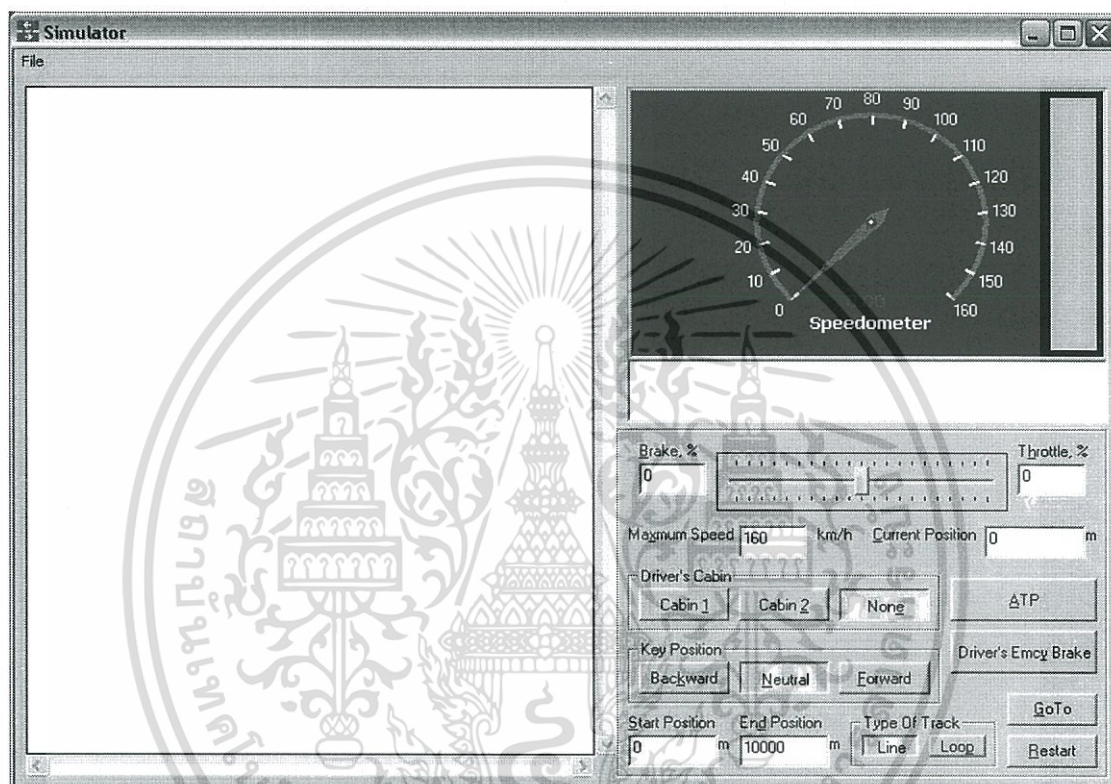
#### 6.2 โครงสร้างของระบบที่ทำการพัฒนา

ลักษณะโครงสร้างของระบบที่จัดทำขึ้นประกอบด้วย

- ส่วนที่เป็นโปรแกรมหลัก ที่ทำหน้าที่ในการจำลองการทำงานของรถไฟ
- ส่วนที่ผู้ใช้ ใช้ในการควบคุม-ขับเคลื่อนรถไฟ สำหรับผู้ใช้ ใช้ในการขับรถไฟ
- ส่วนที่ทำการจำลองการวางข้อมูลบนรางรถไฟ (\*.tdgb file) ที่ใช้ในการติดต่อสื่อสารกับรถไฟ

### 6.3 ขั้นตอนการปฏิบัติงานของระบบ

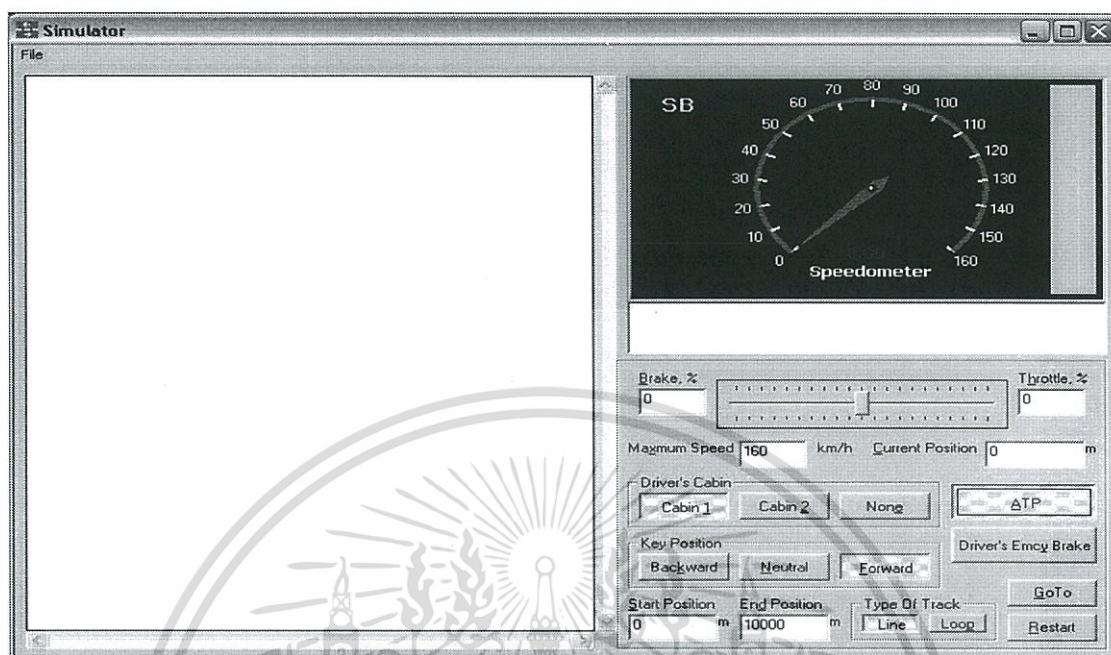
เมื่อเริ่มทำการใช้งานระบบ โดยทำการเริ่มจากการเรียกใช้งาน ESIM.exe ก็จะปรากฏหน้าจอ ดังรูปที่ 6.1



รูปที่ 6.1 แสดงหน้าต่างแรกของ โปรแกรมเมื่อเริ่มเรียกใช้งาน

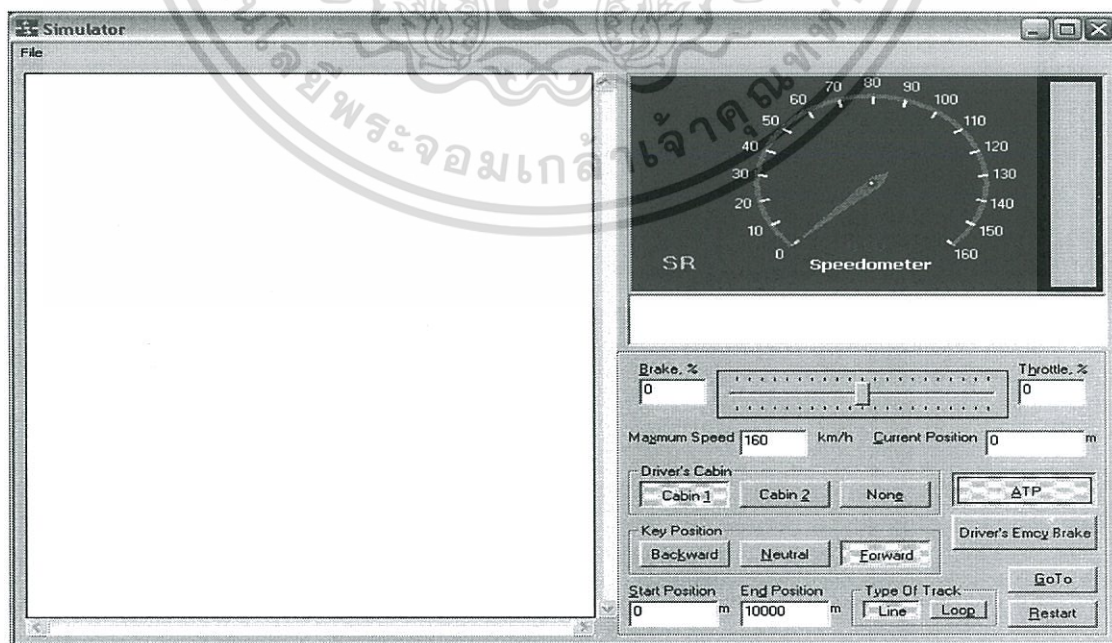
เมื่อหน้าต่างโปรแกรมแสดงขึ้นมา ผู้ใช้สามารถทดลองใช้งาน โดยที่จะทำการเปิดเพิ่มข้อมูลที่ทำกรจำลองการวางข้อมูลบนรางรถไฟ ที่ใช้ในการติดต่อสื่อสารกับรถไฟ (\*.tdgb file) หรือไม่ได้ก็ได้ แต่ผู้ใช้งานจะสามารถเริ่มขับรถไฟได้ก็ต่อเมื่อ

1. ผู้ใช้ทำการ กดปุ่ม “ATP” เพื่อทำการเปิดระบบควบคุมรถไฟ หรือที่เรียกว่า ระบบ Automatic Train Protection (ATP)
2. จากนั้นผู้ใช้งานจะต้องทำการเลือกว่าจะใช้หัวรถไฟด้านใดเป็นตัวขับเคลื่อน ที่บริเวณกรอบของ Driver’s Cabin ว่าเป็น Cabin 1 หรือ Cabin 2 และทำการเลือกทิศทางการขับรถไฟว่าจะขับไปข้างหน้า (Forward) หรือ ถอยหลัง (Backward)
3. เมื่อ ผู้ใช้ทำการ กดปุ่ม “ATP” แล้วทำการเลือก Driver’s Cabin และ Key Position ระบบ ATP จะทำการเบรกรถ โดยที่แสดงสัญลักษณ์ “EB” เพื่อป้องกันไม่ให้รถเคลื่อน-ไหล ดังรูปที่ 6.2 เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 6.2 แสดงการทำงานของ ATP หลังจากผู้ใช้ กดปุ่ม ATP, Cabin 1 และ Forward

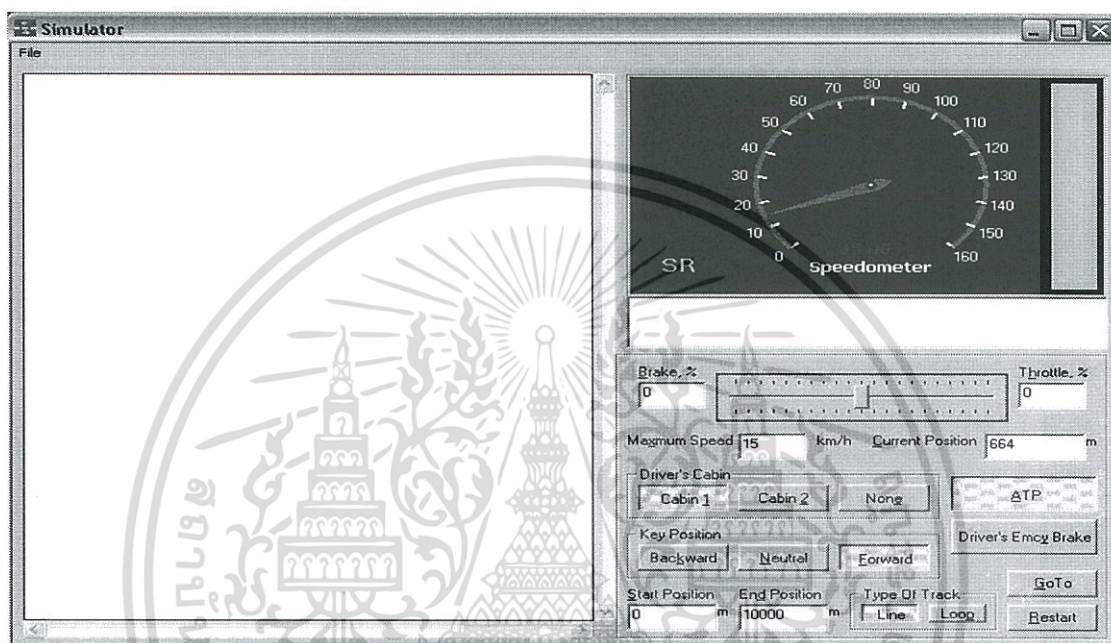
4. ผู้ใช้ต้องทำการกดปุ่ม SB เพื่อทำการคลายเบรก ถึงจะสามารถทำการขับเคลื่อนรถไฟได้ ดังรูปที่ 6.3 และสัญลักษณ์ SR (Staff Responsible Mode) แสดง เพื่อให้ผู้ใช้ทราบว่า เป็นการขับเคลื่อนรถไฟ โดยที่พนักงานขับเป็นผู้รับผิดชอบ และจะสามารถขับได้เร็วไม่เกิน 15 กม/ชม



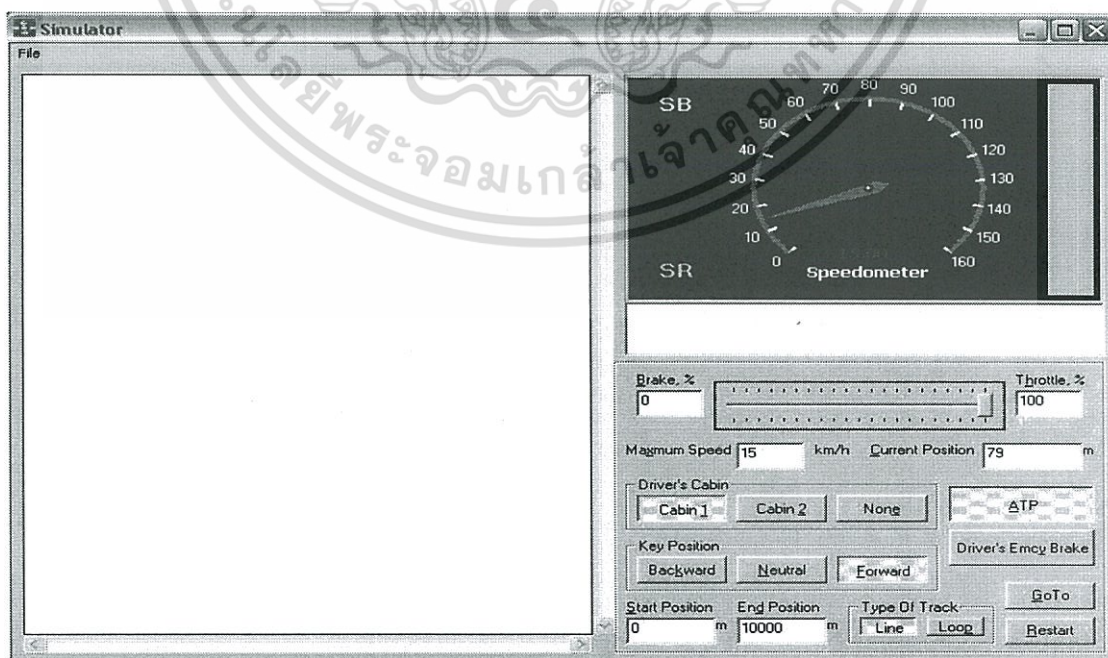
รูปที่ 6.3 แสดงการทำงานของระบบ ATP ที่พร้อมทำงาน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

5. ผู้ใช้สามารถเริ่มขับรถไฟได้ โดยทำการเลื่อน Slide Bar ไปทาง Throttle และสามารถลดความเร็ว โดยทำการเลื่อน Slide Bar ไปทาง Brake และระบบ ATP จะทำการควบคุมความเร็วในการขับรถไฟไม่ให้เกินกว่าความเร็วที่กำหนดได้ ดังแสดงในรูปที่ 6.5

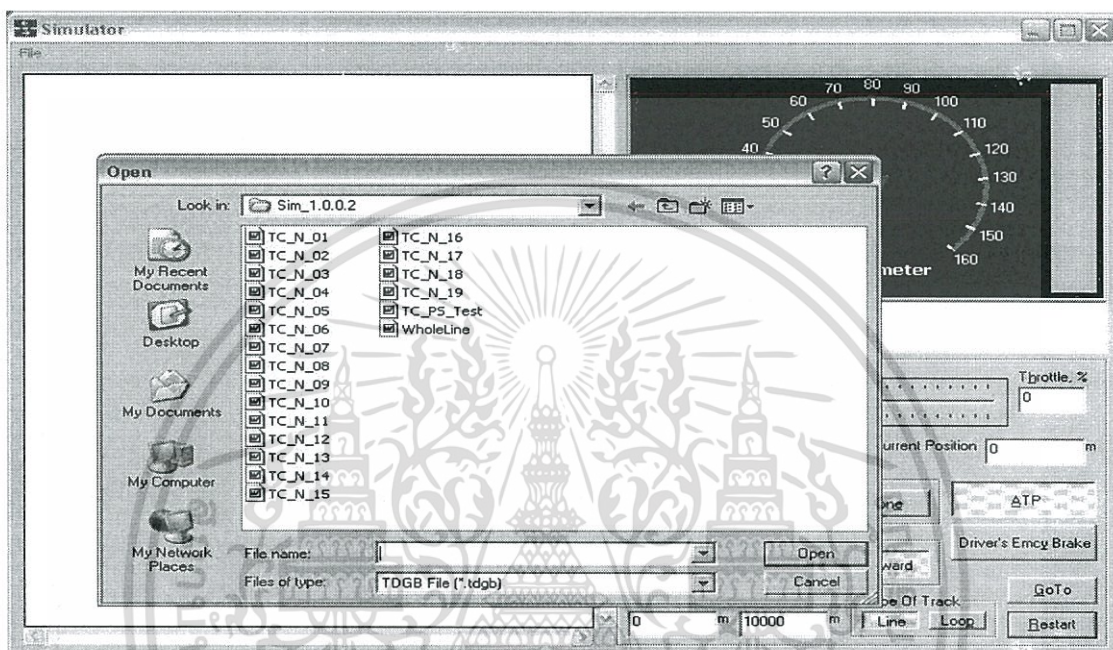


รูปที่ 6.4 แสดงการขับเคลื่อนรถไฟ โดยไม่มี \*.tdgb file

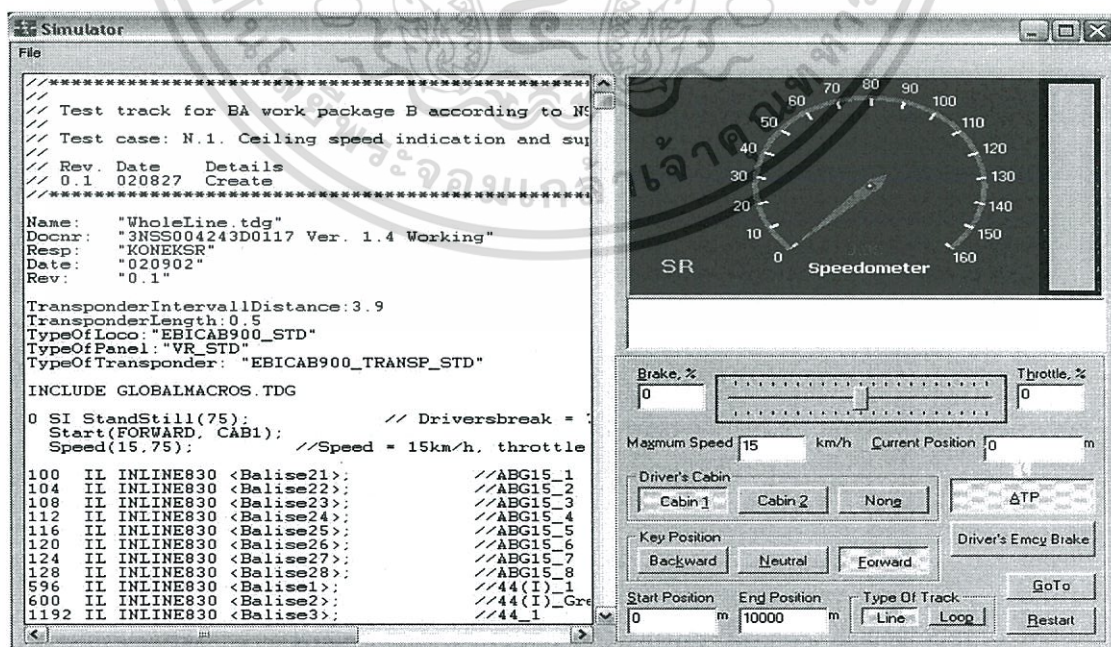


รูปที่ 6.5 แสดงการขับเคลื่อนรถไฟ โดย ระบบ ATP จะทำการเบรก เมื่อความเร็วสูงกว่ากำหนด เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

6. ในการทดลองเรียนรู้กับระบบนี้ ก็คือการใช้งานระบบ ร่วมกับเพิ่มข้อมูลที่ทำการจำลอง การวางข้อมูลบนรางรถไฟ ที่ใช้ในการติดต่อสื่อสารกับรถไฟ (\*.tdgb file) โดยที่ผู้ใช้จะต้องทำการ เรียกใช้เพิ่มข้อมูล \*.tdgb file ที่เตรียมเอาไว้ ขึ้นมาก่อน ดังรูปที่ 6.6



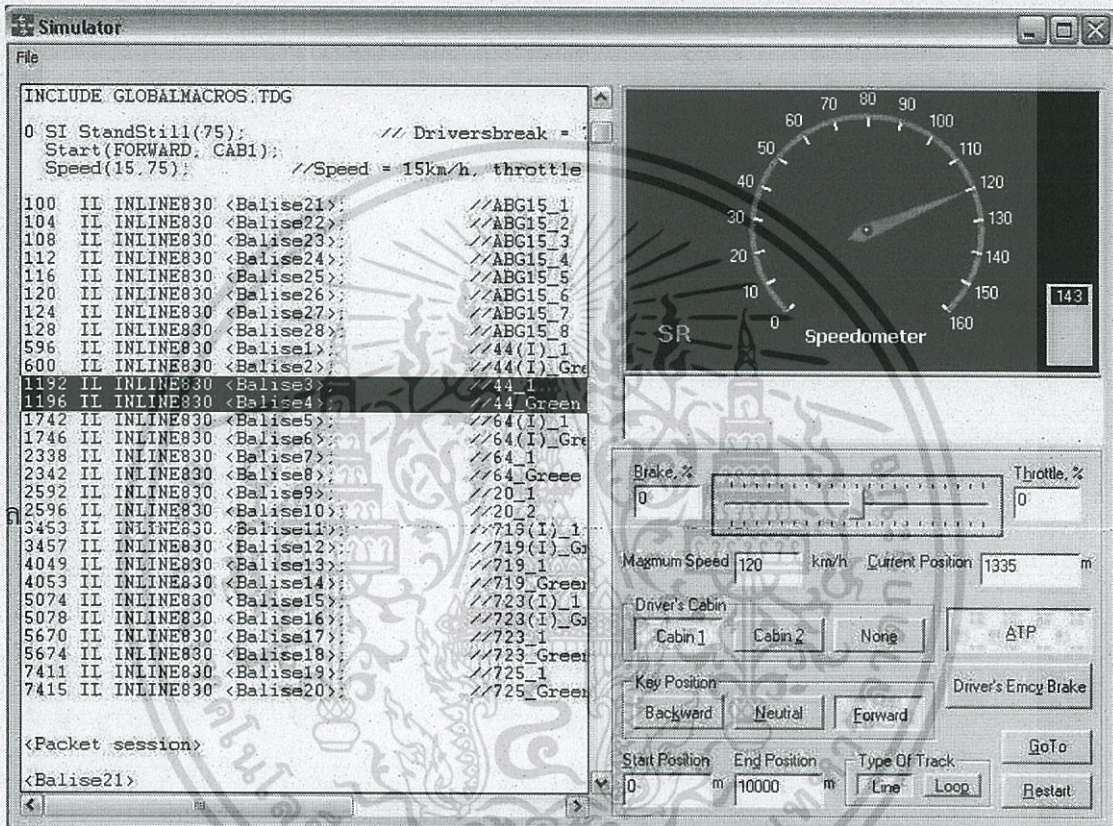
รูปที่ 6.6 แสดงการเรียกใช้ \*.tdgb file



รูปที่ 6.7 แสดงเพิ่มข้อมูล \*.tdgb file ที่ผู้ใช้เรียกขึ้นมา และพร้อมที่จะเริ่มใช้งาน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

7. จากนั้นเมื่อผู้ใช้ทำการขับรถไฟ ไปถึงจุดที่มีข้อมูลจาก Balise ระบบแสดงข้อมูลให้ผู้ใช้ทราบ ว่า ได้รับข้อมูลอะไร (Packet Number อะไร) และ ได้รับจาก Balise Group อะไร ดังแสดงในรูปที่ 6.8



รูปที่ 6.8 แสดงการทำงานของระบบเมื่อได้รับข้อมูลจากรางรถไฟ

นอกจากนั้น เมื่อระบบได้รับข้อมูลสำหรับใช้ควบคุมรถไฟ จาก Balise จนครบอย่างน้อย 4 Packet ที่ประกอบไปด้วย

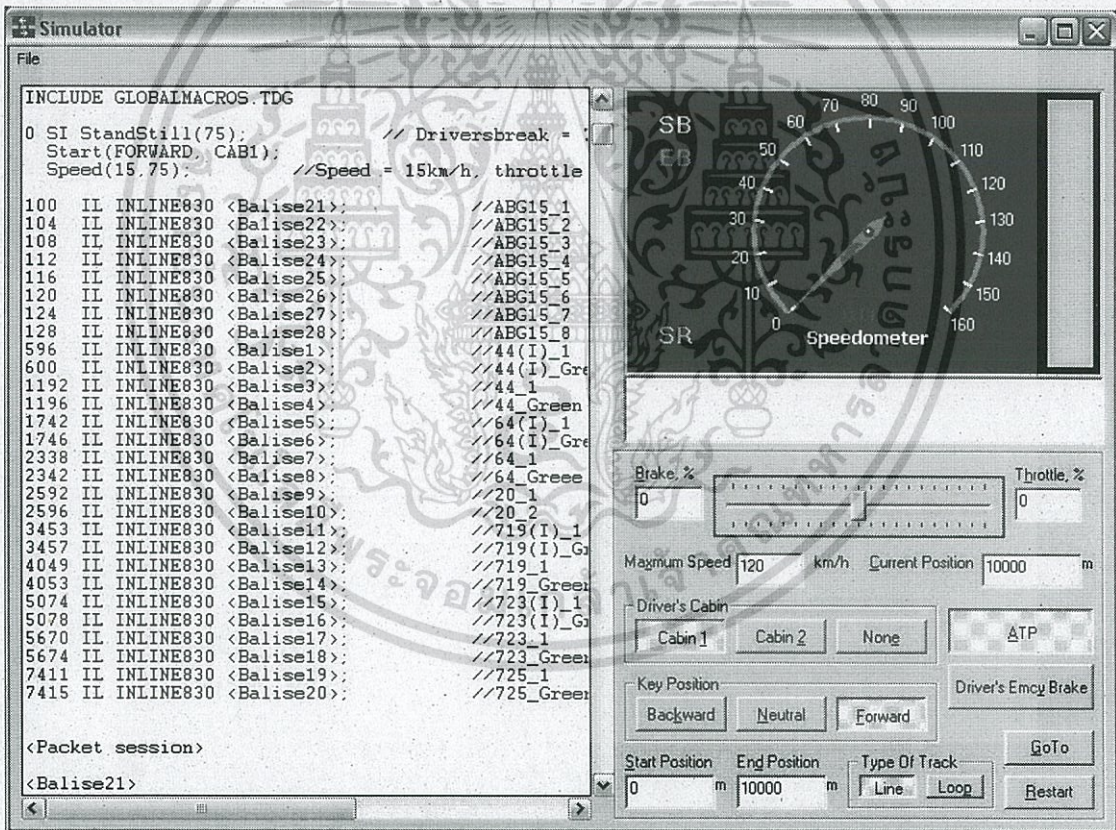
- Packet Number 5 : Linking
- Packet Number 12 : Level 1 Movement Authority
- Packet Number 21 : Gradient Profile และ
- Packet Number 27 : International Static Speed Profile

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่จากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ระบบ ก็จะทำการปรับการขับเคลื่อนรถไฟโดยอัตโนมัติ ไปที่ FS Mode (Full Supervision Mode) โดยระบบจะทำการควบคุมความเร็วสูงสุด ระยะทางยาวที่จะสามารถพบ Balise Group ตัวต่อไปที่ระยะทางเท่าใด และ Balise Group กลุ่มต่อไปเป็นหมายเลขอะไร

8. ผู้ใช้สามารถเลือกการทำงานของระบบได้ว่าจะให้เป็นแบบไหน โดยเลือกจากการกดปุ่ม “Line” หรือ “Loop” ที่อยู่ในกรอบของ Type Of Track

- เมื่อผู้ใช้เลือก “Line” จะเป็นการเลือกใช้ชนิดของรางรถไฟเป็นแบบเส้นตรง โดยที่ระยะของรางรถไฟแบบนี้ จะเริ่มจากตำแหน่งที่กำหนดในกรอบได้ “Start Position” และระยะทางจะสิ้นสุดที่ตำแหน่งที่กำหนดไว้ในกรอบได้ “End Position” ดังแสดงในรูปที่ 6.9



รูปที่ 6.9 แสดงการทำงานของระบบเมื่อผู้ใช้ทำการขับรถไฟจนสิ้นสุดระยะที่กำหนด

- และเมื่อผู้ใช้เลือก “Loop” จะเป็นการเลือกใช้ชนิดของรางรถไฟเป็นแบบวงกลม โดยที่ระยะของรางรถไฟแบบนี้ จะเริ่มจากตำแหน่งที่กำหนดในกรอบได้ “Start Position” และเมื่อผู้ใช้ทำการขับเคลื่อนรถไฟไปจะถึงระยะทางจะสิ้นสุดที่ตำแหน่งที่กำหนดไว้ในกรอบได้ “End Position”

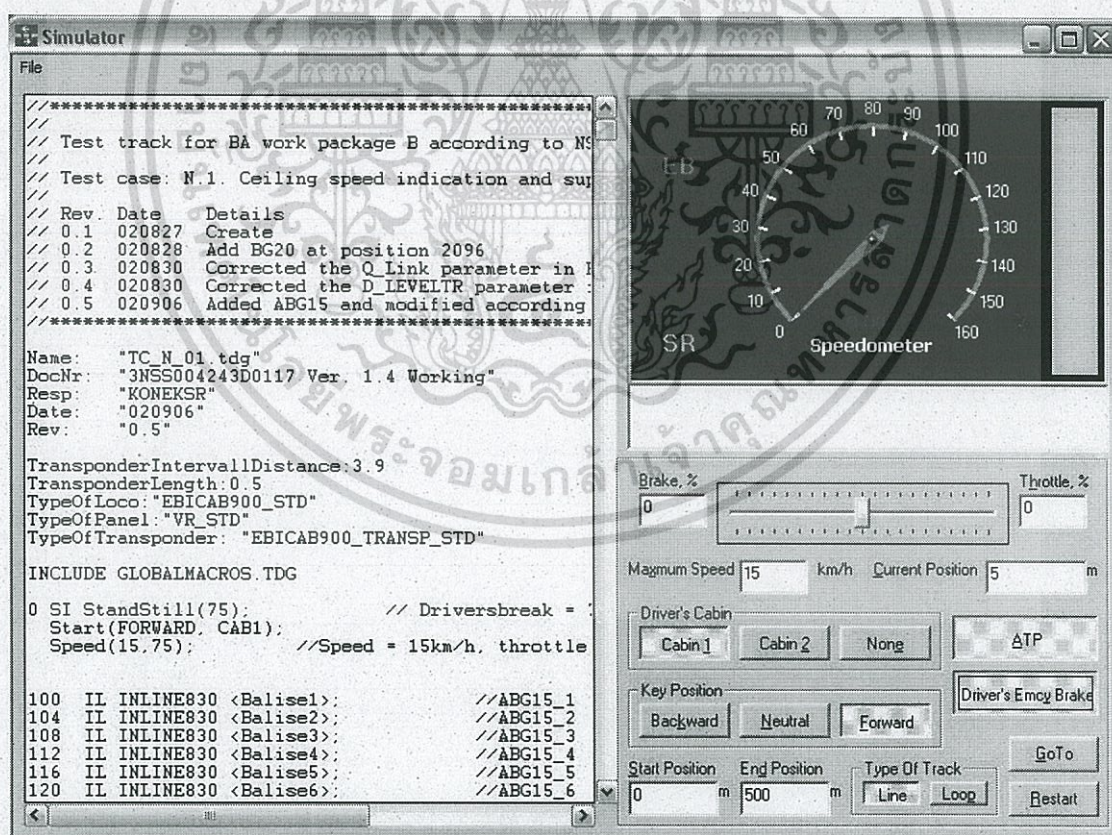
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

แล้วผู้ใช้งานจะสามารถขับรถไฟไปต่อได้ โดย “Current Position” ที่แสดงไว้จะวนกลับไปอีกกรอบเรื่อยๆ ไป

9. เมื่อผู้ใช้งานทำการกดปุ่ม “Go To” และผู้ใช้งานจะสามารถทำการย้าย “Current Position” ไป ณ ตำแหน่งที่ผู้ใช้งานต้องการได้

11. เมื่อผู้ใช้งานทำการกดปุ่ม “Restart” ระบบจะทำการหยุดรถไฟจนมีความเร็วเท่ากับ 0 และทำการปรับค่า “Current Position” ไปตามที่กำหนดไว้ที่ “Start Position”

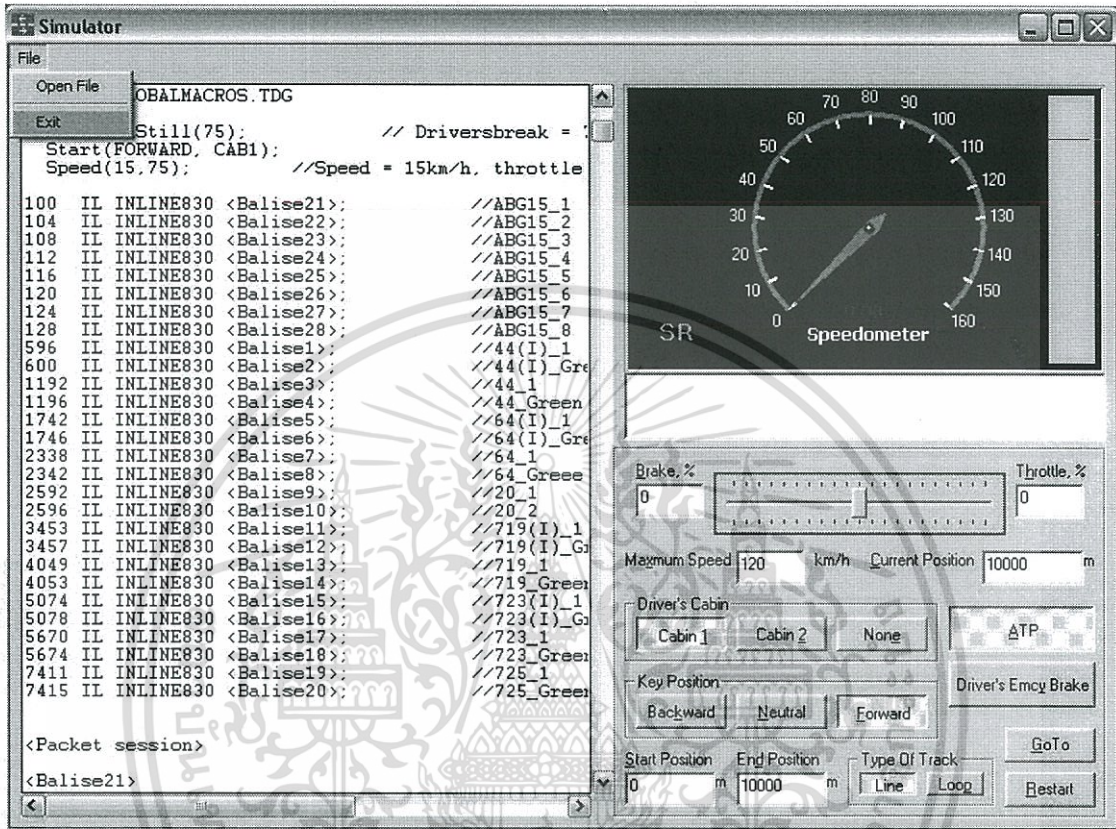
12. เมื่อผู้ใช้งานทำการกดปุ่ม “Driver’s Emcy Brake” ระบบจะทำการหยุดรถไฟจนมีความเร็วเท่ากับ 0



รูปที่ 6.10 แสดงการทำงานของระบบเมื่อพนักงานขับรถกดปุ่ม “Driver’s Emcy Brake”

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### 13. เมื่อผู้ใช้สิ้นสุดการใช้งาน ก็สามารถออกจากระบบ โดยการเลือกปุ่ม Exit ที่เมนู File



รูปที่ 6.11 แสดงการทำงานของระบบเมื่อผู้ใช้ต้องการออกจากระบบ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## บทที่ 7

### สรุปผลและข้อเสนอแนะ

#### 7.1 สรุปผลการพัฒนาระบบต้นแบบ

จากระบบต้นแบบที่ได้ทำการพัฒนาขึ้นมา และได้ทดลองใช้งานจริง โดยทั้งตัวข้าพเจ้าเอง และในส่วนของเพื่อนร่วมงาน ได้ทำให้รู้สึกได้ว่า ระบบจำลองการสื่อสารข้อมูลระหว่างระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ กับอุปกรณ์สื่อสารบนรางรถไฟ ตามมาตรฐานยุโรปนี้ เป็นระบบที่ทำให้ผู้ใช้สามารถเรียนรู้และทำความเข้าใจเกี่ยวกับ ERTMS/ETCS Language และการติดต่อสื่อสารกันระหว่างระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ กับอุปกรณ์สื่อสารบนรางรถไฟ ได้ง่ายและรวดเร็วยิ่งขึ้น

#### 7.2 ข้อดีของระบบต้นแบบ

- ระบบต้นแบบนี้ถูกพัฒนาขึ้นมาให้ง่ายต่อการใช้งาน และง่ายต่อการเรียนรู้ ของพนักงานในบริษัทของข้าพเจ้า เนื่องจากระบบเดิมที่มีอยู่จำเป็นจะต้องมีการจัดเตรียมสภาพแวดล้อม และมีอุปกรณ์ต่อพ่วงไม่ว่าจะเป็น อุปกรณ์ Hardware จริง และระบบคอมพิวเตอร์ต่างๆ มาต่อเชื่อม ทำให้ยุ่งยากและใช้เวลามาก แต่ระบบที่ทำการพัฒนาขึ้นมา นี้ จะเป็นระบบที่มีการทำงานเบ็ดเสร็จโดยใช้คอมพิวเตอร์เพียงชุดเดียว
- ผู้ใช้งานระบบใหม่สามารถเรียนรู้ และเข้าใจได้ง่ายเนื่องจาก ระบบใหม่นี้ได้ทำการปรับปรุงรูปแบบในการเตรียมเพิ่มข้อมูลที่ใช้จำลองตำแหน่งของข้อมูลที่อยู่บนรางรถไฟ และตัวข้อมูลที่บรรจุไว้ให้ผู้สามารถอ่านได้โดยง่าย แทนที่จะเป็นเพิ่มข้อมูลที่บรรจุเลขฐาน 16 ดังระบบเดิมที่กำหนดเอาไว้
- นอกจากผู้ใช้จะได้เรียนรู้ และทำความเข้าใจ ERTMS/ETCS Language และการติดต่อสื่อสารกันระหว่างระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ กับอุปกรณ์สื่อสารบนรางรถไฟแล้ว ผู้ใช้ยังสามารถเรียนรู้การทำงานของระบบป้องกัน และช่วยเตือนพนักงานขับรถไฟ จากระบบใหม่ได้ด้วย ในกรณีนี้หมายถึงผู้ใช้ยังได้เรียนรู้ในการขับรถไฟตามมาตรฐานยุโรป และการทำงานร่วมกันระหว่างพนักงานขับรถและระบบป้องกัน-ช่วยเตือนพนักงานขับรถไฟอีกด้วย
- ผู้ใช้ได้รับความรู้ในการจัดทำเพิ่มข้อมูลที่ใช้จำลองตำแหน่งของข้อมูลที่อยู่บนรางรถไฟ และความหมายของข้อมูลได้โดยง่ายกว่าระบบเดิม

เอกสารนี้เป็นเอกสารลิขสิทธิ์ของมหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

- ผู้ใช้สามารถเรียนรู้ด้วยตัวเอง และสามารถทำได้ทุกเมื่อที่ต้องการ อีกทั้งจะใช้งานระบบนี้ที่ไหนก็ได้ที่มีคอมพิวเตอร์ เพราะระบบที่ทำการพัฒนาขึ้นมาจะใช้ทรัพยากรคอมพิวเตอร์ไม่มาก และไม่ได้เชื่อมต่อกับ โปรแกรม หรือระบบอื่นๆ

### 7.3 ข้อเสนอแนะ

เนื่องจากระบบที่ข้าพเจ้าได้ทำการพัฒนาขึ้นมา นี้ ได้ถูกพัฒนาขึ้นมาจากระบบการพัฒนาโปรแกรมประยุกต์ที่ใกล้เคียงกับความจริงในการทำงานของระบบคอมพิวเตอร์รถไฟของบริษัทที่ข้าพเจ้าทำงานอยู่ จึงจะมีบางส่วนหรือบางลักษณะการทำงานจะไม่สามารถครอบคลุมทั้งหมดตามมาตรฐานยุโรป อาทิเช่น การส่งผ่านข้อมูลโดยใช้คลื่นวิทยุ ซึ่งไม่ง่ายที่จะทำการพัฒนาโดยให้ระบบสามารถทำงาน โดยใช้คอมพิวเตอร์เพียงตัวเดียวได้

แต่โดยเนื้อหาของการใช้งาน ERTMS/ETCS Language ก็จะไม่แตกต่างกัน รวมไปถึงการทำงานร่วมกันระหว่างพนักงานขับรถกับระบบคอมพิวเตอร์ควบคุมก็จะคล้ายกัน ซึ่งจะต่างที่สื่อที่ใช้ในการนำข้อมูล และอุปกรณ์ที่อยู่บนรางรถไฟจะแตกต่างกันออกไป

ในมุมมองของข้าพเจ้า ผู้จัดทำการพัฒนามีความคิดเห็นว่า ระบบนี้มีความสามารถเพียงพอ และทำให้ผู้ใช้สามารถเข้าใจพื้นฐานของ ERTMS/ETCS Language, การติดต่อสื่อสารระหว่างระบบคอมพิวเตอร์รถไฟกับอุปกรณ์ที่อยู่บนรางรถไฟ รวมไปถึงการทำงานระหว่างพนักงานรถไฟและระบบคอมพิวเตอร์รถไฟ ได้เพียงพอ และเป็นพื้นฐานสำหรับพนักงานในองค์กรของข้าพเจ้า จะนำไปประยุกต์ใช้ในการทำการพัฒนาระบบ โปรแกรมในการช่วยเตือนพนักงานขับรถไฟให้สามารถทำการขับรถไฟได้มีความปลอดภัยได้เป็นอย่างดี

## บรรณานุกรม

สัจจะ จรัสรุ่งรวีวร. 2544. คู่มือการเขียนโปรแกรมและใช้งาน **Visual Basic 6.0**. พิมพ์ครั้งที่ 1.

นนทบุรี: อินโฟเพรส.

อภิชาติ ภูพลับ. 2546. สนุก ! กับการประยุกต์ใช้ **Visual Basic**. นนทบุรี: อินโฟเพรส.

Dennis, Alan and Wixom, Barbara Haley. USA : John Wiley & Son, 2000. **System Analysis and Design**.

Bombardier Transportation. 2002 a. **VSIM 2000 User's Manual**.

Bombardier Transportation. 2002 b. **VSIM 2000 TDG Language User's Manual**.

Century Soar Technology Co., Ltd. 1998. **CST Meter ActiveX Ver 3.6**. [online]. Available: <http://www.cstsoft.com>.

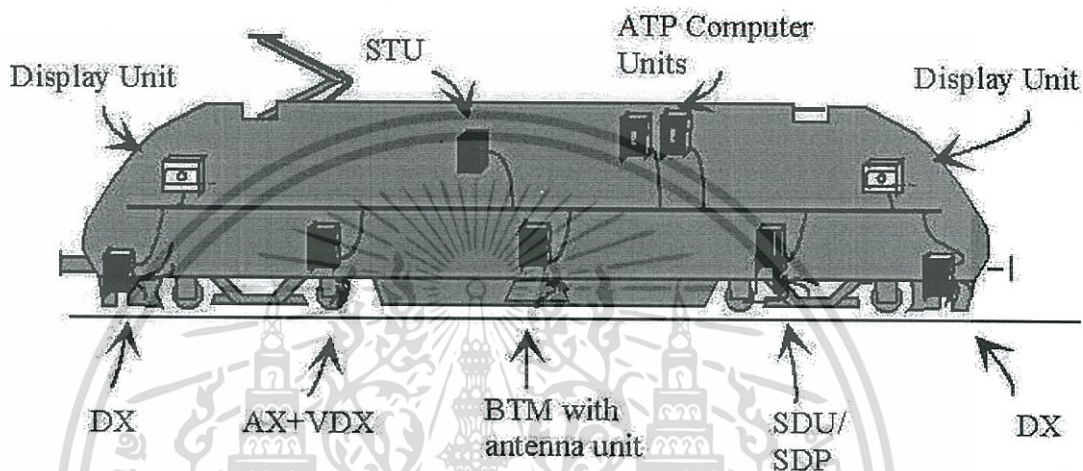
ERTMS. 2003. **What is ERTMS/ETCS**. [online]. Available: <http://www.ertms.com>.

UNISIG. 2002. **ERTMS/ETCS - Class 1, System Requirements Specification**.

WGA9D. European Standard. 2000. **European Rail Traffic Management System Driver - Machine Interface**.

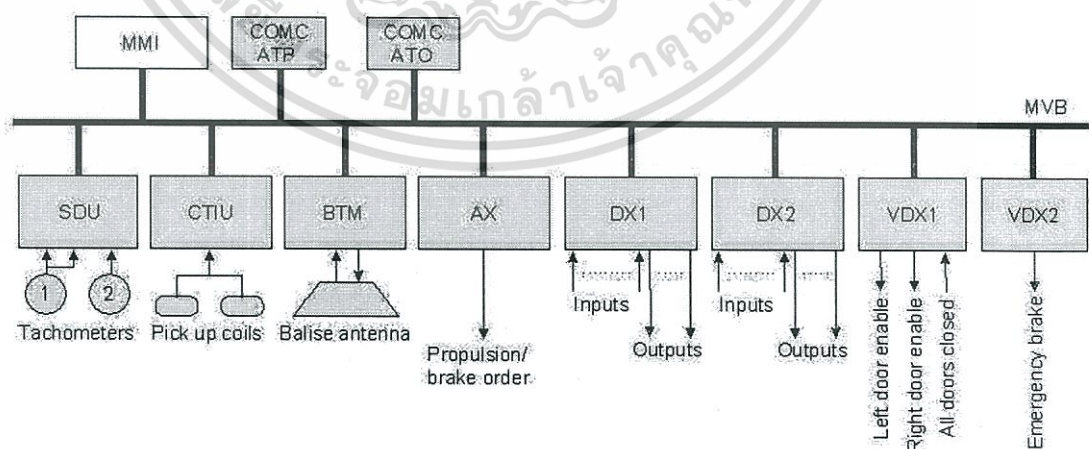
### ภาคผนวก ก

#### 1. รูปตัวอย่างของระบบคอมพิวเตอร์รถไฟฟ้า



รูปที่ 8.1 แสดงตัวอย่างของระบบคอมพิวเตอร์ (ATC Hardware)

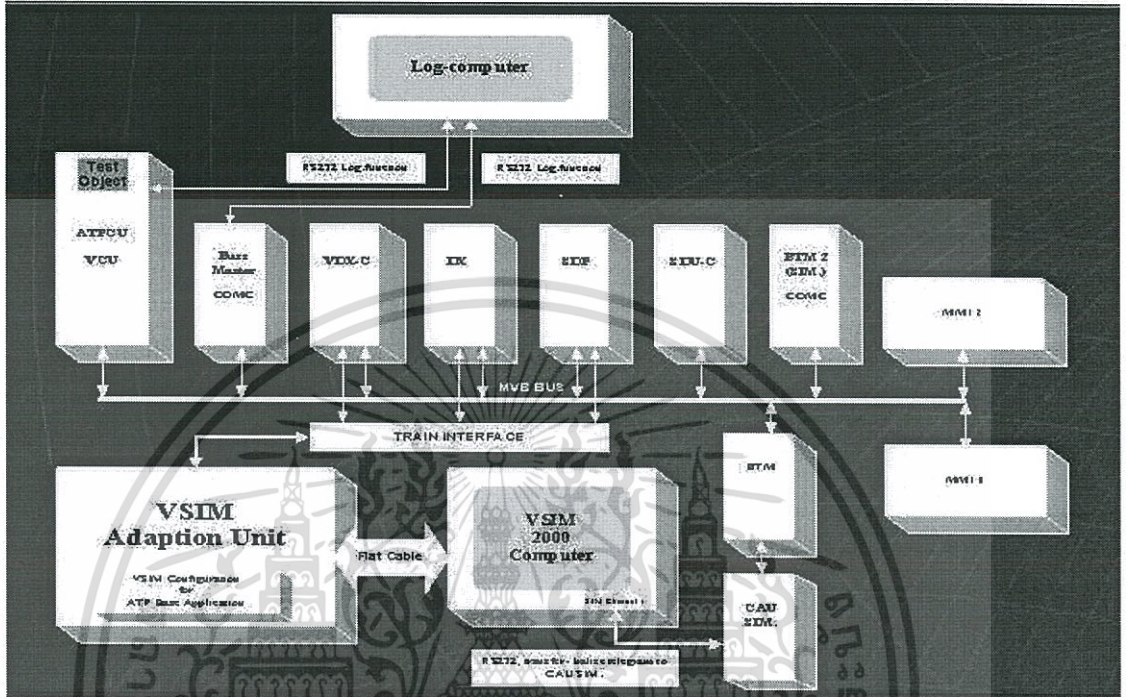
#### 2. รูปแสดงการเชื่อมต่ออุปกรณ์ของระบบคอมพิวเตอร์รถไฟฟ้า



รูปที่ 8.2 แสดงการเชื่อมต่อของระบบคอมพิวเตอร์รถไฟฟ้า

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3. รูปการเชื่อมโยงอุปกรณ์ต่างๆ ของ VSIM สำหรับ System Test



รูปที่ 8.3 แสดงการเชื่อมต่ออุปกรณ์ที่ใช้กับโปรแกรม VSIM เดิม

4. ตัวอย่างของ TDGB File สำหรับใช้งานกับระบบ

```

//*****
//
// Test track for BA work package B according to NS FTS
//
// Test case: 4.13 Passage of IL, aspect R, test 2
//
// Rev. Date Details
// 0.1 020822 Create
// 0.2 0200905 Modified according to NS Telegram Spec. Rev. 4.0
//*****

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Name: "TC\_4\_13.tdg"

DocNr: "3NSS004243D0117 Ver. 1.4 Working"

Resp: "KONEKSR"

Date: "02905"

Rev: "0.2"

TransponderIntervallDistance:3.9

TransponderLength:0.5

TypeOfLoco:"EBICAB900\_STD"

TypeOfPanel:"VR\_STD"

TypeOfTransponder: "EBICAB900\_TRANSP\_STD"

INCLUDE GLOBALMACROS.TDG

0 SI StandStill(75); // Driversbreak = 75

Start(FORWARD, CAB1);

Speed(15,75); //Speed = 15km/h, throttle = 75

100 IL INLINE210 <Balise1>; // BG724\_1

104 IL INLINE210 <Balise2>; // BG724\_Green

1661 IL INLINE210 <Balise3>; // BG722\_1

1665 IL INLINE210 <Balise4>; // BG722\_GL (Yellow signal aspect 120km/h)

3261 IL INLINE210 <Balise5>; // BG72\_1

3265 IL INLINE210 <Balise6>; // BG72\_Red

<Packet session>

<Balise1>

Packets: Linking, Gradients information

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Variable	Bits	Value	
Q_UPDOWN	1	1	ERTMS Header
M_VERSION	7	16	
Q_MEDIA	1	0	
N_PIG	3	0	
N_TOTAL	3	1	
M_DUP	2	0	
M_MCOUNT	8	255	
NID_C	10	424	
NID_BG	14	724	
Q_LINK	1	1	
NID_PACKET	8	5	Packet 5 To BG722
Q_DIR	2	1	
L_PACKET	13	69	
Q_SCALE	2	1	
D_LINK	15	1560	
Q_NEWCOUNTRY	1	0	
NID_BG	14	722	
Q_LINKORIENTATION		1	1
Q_LINKREACTION	2	1	
Q_LINKACC	6	63	
N_ITER	5	0	
NID_PACKET	8	21	Packet 21 To SI72
Q_DIR	2	1	
L_PACKET	13	78	
Q_SCALE	2	1	
D_GRADIENT	15	0	
Q_GDIR	1	0	
G_A	8	1	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

N_ITER      5      1
D_GRADIENT 15     883
Q_GDIR      1      1
G_A         8      0
END

```

<Balise2>

Packets: L1 MA, SSP

Variable	Bits	Value	Comment
Q_UPDOWN	1	1	ERTMS Header
M_VERSION	7	16	
Q_MEDIA	1	0	
N_PIG	3	1	
N_TOTAL	3	1	
M_DUP	2	0	
M_MCOUNT	8	0	
NID_C	10	424	
NID_BG	14	724	
Q_LINK	1	1	
NID_PACKET	8	12	Packet 12
Q_DIR	2	1	
L_PACKET	13	73	
Q_SCALE	2	1	
V_MAIN	7	24	120 km/h
V_LOA	7	0	0 km/h
T_LOA	10	1023	Unlimited
N_ITER	5	0	
L_ENDSECTION	15	3152	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Q_SECTIONTIMER	1	0	
Q_ENDTIMER	1	0	
Q_DANGERPOINT	1	0	
Q_OVERLAP	1	0	
NID_PACKET	8	27	Packet 27 To SI72
Q_DIR	2	1	
L_PACKET	13	58	
Q_SCALE	2	1	
D_STATIC	15	0	
V_STATIC	7	24	120 km/h
Q_FRONT	1	0	
N_ITER	5	0	
N_ITER	5	0	
END			
<Balise3>			
Packets: Linking, Gradient information			
Variable	Bits	Value	
Q_UPDOWN	1	1	ERTMS Header
M_VERSION	7	16	
Q_MEDIA	1	0	
N_PIG	3	0	
N_TOTAL	3	1	
M_DUP	2	0	
M_MCOUNT	8	255	
NID_C	10	424	
NID_BG	14	722	
Q_LINK	1	1	
NID_PACKET	8	5	Packet 5 To BG72

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Q_DIR	2	1	
L_PACKET	13	69	
Q_SCALE	2	1	
D_LINK	15	1592	
Q_NEWCOUNTRY	1	0	
NID_BG	14	72	
Q_LINKORIENTATION		1	1
Q_LINKREACTION	2	1	
Q_LINKACC	6	63	
N_ITER	5	0	
NID_PACKET	8	21	Packet 21 To Bdy 126.395
Q_DIR	2	1	
L_PACKET	13	54	
Q_SCALE	2	1	
D_GRADIENT	15	0	
Q_GDIR	1	1	Uphill
G_A	8	0	
N_ITER	5	0	
END			

<Balise4>

Packets: L1 MA, SSP

Variable	Bits	Value	Comment
Q_UPDOWN	1	1	ERTMS Header
M_VERSION	7	16	
Q_MEDIA	1	0	
N_PIG	3	1	
N_TOTAL	3	1	
M_DUP	2	0	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

M_MCOUNT	8	3	
NID_C	10	424	
NID_BG	14	722	
Q_LINK	1	1	
NID_PACKET	8	12	Packet 12(4) To BG72
Q_DIR	2	1	
L_PACKET	13	73	
Q_SCALE	2	1	
V_MAIN	7	24	120 km/h
V_LOA	7	0	0 km/h
T_LOA	10	1023	Unlimited
N_ITER	5	0	
L_ENDSECTION	15	1592	
Q_SECTIONTIMER	1	0	
Q_ENDTIMER 1	0		
Q_DANGERPOINT	1	0	
Q_OVERLAP	1	0	
NID_PACKET	8	27	Packet 27 To Bdy 126.395
Q_DIR	2	1	
L_PACKET	13	58	
Q_SCALE	2	1	
D_STATIC	15	0	
V_STATIC	7	24	120 km/h
Q_FRONT	1	0	
N_ITER	5	0	
N_ITER	5	0	
END			

<Balise5>

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## Packets: Gradients, SSP information

Variable	Bits	Value	
Q_UPDOWN	1	1	ERTMS Header
M_VERSION	7	16	
Q_MEDIA	1	0	
N_PIG	3	0	
N_TOTAL	3	1	
M_DUP	2	0	
M_MCOUNT	8	255	
NID_C	10	424	
NID_BG	14	72	
Q_LINK	1	1	
NID_PACKET	8	21	Packet 21 To Bdy 126.395
Q_DIR	2	1	
L_PACKET	13	54	
Q_SCALE	2	1	
D_GRADIENT	15	0	
Q_GDIR	1	1	Uphill
G_A	8	0	
N_ITER	5	0	
NID_PACKET	8	27	Packet 27 To Bdy 126.395
Q_DIR	2	1	
L_PACKET	13	58	
Q_SCALE	2	1	
D_STATIC	15	0	
V_STATIC	7	24	120 km/h
Q_FRONT	1	0	
N_ITER	5	0	
N_ITER	5	0	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

END

<Balise6>

Packets: Linking, L1 MA

Variable	Bits	Value	Comment
Q_UPDOWN	1	1	ERTMS Header
M_VERSION	7	16	
Q_MEDIA	1	0	
N_PIG	3	1	
N_TOTAL	3	1	
M_DUP	2	0	
M_MCOUNT	8	7	
NID_C	10	424	
NID_BG	14	72	
Q_LINK	1	1	
NID_PACKET	8	12	Packet 12(8)
Q_DIR	2	1	
L_PACKET	13	73	
Q_SCALE	2	1	
V_MAIN	7	0	0 km/h
V_LOA	7	0	0 km/h
T_LOA	10	1023	Unlimited
N_ITER	5	0	
L_ENDSECTION	15	8	
Q_SECTIONTIMER	1	0	
Q_ENDTIMER	1	0	
Q_DANGERPOINT	1	0	
Q_OVERLAP	1	0	

END

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## 5. ตัวอย่างของ TDG File สำหรับใช้งานกับระบบเดิม

```

//*****
//
// Test track for BA work package B according to NS FTS
//
// Test case: 4.13 Passage of IL, aspect R, test 2
//
// Rev.  Date   Details
// 0.1  020822 Create
// 0.2  0200905   Modified accrodging to NS Telegram Spec. Rev. 4.0
//*****

Name: "TC_4_13.tdg"
DocNr: "3NSS004243D0117 Ver. 1.4 Working"
Resp: "KONEKSR"
Date: "02905"
Rev: "0.2"

TransponderIntervallDistance:3.9
TransponderLength:0.5
TypeOfLoco:"EBICAB900_STD"
TypeOfPanel:"VR_STD"
TypeOfTransponder: "EBICAB900_TRANSP_STD"

INCLUDE GLOBALMACROS.TDG

0 SI StandStill(75);           // Driversbreak = 75
    Start(FORWARD, CAB1);

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Speed(15,75); //Speed = 15km/h, throttle = 75

//IL BG724 Green

100 IL INLINE210 90027FB501: 6A415022A1: 8601695FC0: 2A81390000: 0108373807: FFF

;

104 IL INLINE210 9012003501: 6A431024A6: 007FE018A0: 03680E9000: 060007FFFF: FFF

;

//IL BG722 GL V\_MAIN 120 km/h, V\_LOA 0 km/h

1661 IL INLINE210 90027FB501: 69415022A1: 8E00245FC0: 2A80D90001: 0007FFFFFFF:

FFF ;

1665 IL INLINE210 901201B501: 69431024A6: 007FE00C70: 03680E9000: 060007FFFF: FFF

;

//IL BG72 Red

3261 IL INLINE210 90027FB500: 2445501B20: 0020001B40: 7480003000: 3FFFFFFFFF: FFF

;

3265 IL INLINE210 901203B500: 24431024A0: 007FE00010: 1FFFFFFFFF: FFFFFFFFFF:

FFF ;



**ภาคผนวก ข**

**ERTMS/ETCS – Class 1**

System Requirements Specification

SUBSET-026-7

Chapter 1,7 and 8

ERTMS/ETCS Language

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



<p><b>ERTMS/ETCS – Class 1</b></p>  <p><b>System Requirements Specification</b></p> <p><b>Chapter 1</b></p> <p><b>Introduction</b></p>
<p>REF : SUBSET-026-1                  ISSUE : 2.2.2                  DATE : 1.2.2002</p>

Company	Technical Approval	Management approval
ALCATEL		
ALSTOM		
ANSALDO SIGNAL		
BOMBARDIER		
INVENSYS RAIL		
SIEMENS		

<p><b>THIS PROJECT IS BEING PART FINANCED BY THE EUROPEAN COMMISSION</b></p>
--

© This document is the property of  
 ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

**1.1 Modification History**

Issue Number Date	Section Number	Modification / Description	Author / Editor
0.0.1	All	first issue	SAB
0.1.0	All	Review comments from Adtranz	SAB
1.0.0	All	Final review	SAB
1.0.2 / 15. Apr. 1999	All	Reworked edition	SAB
1.0.3 / 22. Apr. 1999	1.8.9	Comment of Alstom	SAB
1.1.0 / 23. Apr. 1999		Final issue of class P SRS	Ch. Frerichs (ed.)
1.1.1 / 27. Mai 1999	1.3.1.1/1.7.1.2	Review comments added	SAB
1.1.2		Draft for class 1	SAB
1.1.3 990729	Document reference number.	Revision during finalisation meeting, Stuttgart 990729	HE
1.2.0 990730	Version number	Release version	HE
1.2.1 991209	All	First draft for 2 <sup>nd</sup> release	SAB
1.3.0 991216	All	Review comments added	SAB
2.0.0 991222	Minor editing	Finalisation	SAB
2.0.1	All	Corrections after review	SAB
2.1.0	Version number	UNISIG release	SAB
2.2.0	Version number	UNISIG release	SAB
2.2.2	Version number	Final edition	Ch. Frerichs
1.2.2002			

© This document is the property of  
 ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

## 1.2 Table of Contents

1.1 Modification History .....	2
1.2 Table of Contents .....	3
1.3 Introduction .....	4
1.4 Advantages of an International Interoperable System .....	4
1.5 About this Document.....	4
1.6 How to Read and Use the SRS.....	5
1.7 Mandatory and Optional Requirements.....	5
1.8 Contents of the SRS .....	5
1.8.2 Chapter 1: Introduction .....	6
1.8.3 Chapter 2: Basic System Description.....	6
1.8.4 Chapter 3: Principles.....	6
1.8.5 Chapter 4: Modes and Transitions .....	6
1.8.6 Chapter 5: Procedures.....	6
1.8.7 Chapter 6: Intentionally deleted .....	7
1.8.8 Chapter 7: ERTMS/ETCS Language .....	7
1.8.9 Chapter 8: Messages.....	7

## 1.3 Introduction

1.3.1.1 Train control is an important part of any railway operations management system. In the past a number of different Automatic Train Control (ATC) systems have evolved in different countries at different times. These systems are incompatible and not interoperable with each other. Only a few of these systems are used in more than one country, and even in those cases there have been differences in detailed development which have resulted in incompatible and not interoperable versions.

1.3.1.2 Many railways anticipate a significant increase in density of train traffic and are rethinking their infrastructure strategy, to accommodate high levels of traffic, in which ATC systems play an important part. Also many railways would like to introduce standardised systems to reduce system costs. In order to establish international standardisation of ATC systems, the following document specifies the European Rail Traffic Management System/European Train Control System (ERTMS/ETCS).

## 1.4 Advantages of an International Interoperable System

1.4.1.1 The advantages expected by the railways can be summarised as:

- Cross border interoperability.
- Improvement of the safety of national and international train traffic.
- Improvement of international passengers and freight train traffic management.
- Shorter headway on heavily trafficked lines, by driving on moving block, enabling exploitation of maximum track capacity.
- The possibility of step-by-step introduction of the new technology.
- Enabling Pan-European competition between the manufacturers of ERTMS/ETCS components. Strengthening the position of the European railway industry on the world market.
- Enabling preconditions for future harmonisation in other areas of rail traffic management.

## 1.5 About this Document

1.5.1.1 The purpose of this document is to specify the future unified standard European Train Control System ETCS from a technical point of view.

1.5.1.2 Some parts of the system are only specified to allow a migration from existing train control systems to ETCS (e.g. STM's) over a transition period. They might be removed in a future edition of the standard.

- 1.5.1.3 To reach technical interoperability it is necessary not only that telegrams are generated and understood according to well specified rules but also that a train respectively trackside equipment reacts in a uniform way to information received. Technical interoperability requires specifications of a detailed level.
- 1.5.1.4 For operational interoperability it is necessary to add operating rules, engineering standards etc. to the system design. Reaching operational interoperability is outside the scope of the SRS.

## 1.6 How to Read and Use the SRS

- 1.6.1.1 The SRS covers 7 chapters, which are briefly described in the section following this introduction.
- 1.6.1.2 All readers may need to refer to the UNISIG Glossary.

## 1.7 Mandatory and Optional Requirements

- 1.7.1.1 This specification often offers multiple solutions on how to implement a specific function. It therefore contains both mandatory and optional requirements. Mandatory requirements are always referred to using the word "shall" where else optional requirements are referred to using the word "may".
- 1.7.1.2 The fact that this specification indicates a mandatory solution for the implementation of a function does not generally require that the function is implemented on a specific line but only that if the function is implemented it shall be done in the specified way. Trains will have to handle all mandatory functions as it is decided trackside whether to use them or not.
- 1.7.1.3 Some parts of the specifications are depending on how ETCS is implemented (e.g., level). Corresponding functionality shall be mandatory or not on-board, according to the trackside implementation. It is not the scope of this specification to mandate a specific use of ETCS.
- 1.7.1.4 Notes are added to the specification in some parts for clarification. They however never contain requirements.
- 1.7.1.5 Not specified requirements and solutions are only permitted as long as they do not generate any interoperability problems.

## 1.8 Contents of the SRS

- 1.8.1.1 The SRS defines the system requirements for the European Train Control System (ETCS) of ERTMS. It is the translation of the mandatory functional requirements defined by the Functional Requirements Specification (UIC/A200 FRS version 4.3, in

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

the following chapters referred to as "FRS") into a technical specification for developers.

- 1.8.1.2 This sub-section is intended to give a rough overview of the contents of each chapter within the SRS so that readers interested only in specialised subjects can easily find the relevant chapters.

### 1.8.2 Chapter 1: Introduction

- 1.8.2.1 Chapter 1 (this chapter) gives a general introduction to the intention and structure of the SRS, including a brief overview of the contents of each chapter.

### 1.8.3 Chapter 2: Basic System Description

- 1.8.3.1 Chapter 2 gives an overview of the ERTMS/ETCS system structure.
- 1.8.3.2 Chapter 2 also contains a description of the basic application levels.
- 1.8.3.3 Chapter 2 does not contain technical requirements.

### 1.8.4 Chapter 3: Principles

- 1.8.4.1 Chapter 3 specifies the system principles of ETCS/ERTMS. These principles apply to onboard and trackside subsystems.
- 1.8.4.2 The principles define the behaviour of the system in general and functional terms.

### 1.8.5 Chapter 4: Modes and Transitions

- 1.8.5.1 Chapter 4 defines the modes of the ERTMS/ETCS onboard equipment and all transitions between modes.

### 1.8.6 Chapter 5: Procedures

- 1.8.6.1 Chapter 5 defines the dynamic behaviour of procedures that are necessary for interoperability. Procedures are presented by a state transition chart and a corresponding table, where all elements (States, events, transitions) of the chart are defined. The description of the procedures shows all states of the ERTMS/ETCS onboard unit and the conditions that must be fulfilled to switch from one state to another.

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

**1.8.7 Chapter 6: Intentionally deleted**

**1.8.8 Chapter 7: ERTMS/ETCS Language**

1.8.8.1 Chapter 7 defines and describes the necessary variables to be used for the data flow over the air gap between track and train. The grouping of these into packets is described. The format of messages is given in Chapter 8.

**1.8.9 Chapter 8: Messages**

1.8.9.1 Chapter 8 defines the application protocol (format and content of messages, logical sequence for radio) necessary to achieve technical interoperability.

1.8.9.2 The scope of this chapter is limited to the application protocol and the content of messages.





ERTMS/ETCS – Class 1

**System Requirements Specification**Chapter 7  
ERTMS/ETCS language

REF : SUBSET-026-7

ISSUE : 2.2.2

DATE : 020201

Company	Technical Approval	Management approval
ALCATEL		
ALSTOM		
ANSALDO SIGNAL		
BOMBARDIER		
INVENSYS RAIL		
SIEMENS		



THIS PROJECT IS BEING PART FINANCED BY THE EUROPEAN COMMISSION

© This document is the property of

ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

**7.1 Modification History**

Issue Number Date	Section Number	Modification / Description	Author
0.0.1 990422	All	Creation of document	OG/DD
0.0.2 990423	All	Changed according to Siemens comments	OG/DD
1.1.0 990423	All	Class P Official Issue	OG/DD
1.1.1 990525	All	Add review comments UNISIG_All_COM_006_7.doc	BRO
1.1.2	All	Some minor corrections	SAB
1.1.3	All	First draft for class 1	SAB
1.1.4	All	Update according to review comments	SAB
1.1.5	All	Some minor modifications (see revision marks) + Addition of length of variables in the packets.	OG
1.1.6	Version number and editorial changes.	Finalisation meeting in Stuttgart 990729	HE
1.2.0 990730	Version Number	Release Version	HE
1.2.1 991209	All	Changes according to WPs for SRS upgrade + editorial changes due to ECSAG / UNISIG agreed questions	OG
1.3.0 991217	All	Changed according to review comments	OG
2.0.0 991222	Minor editorial changes	Release version	OG
2.0.1 000926	All	Corrections after UNISIG review 15 June 00	OG
2.1.0 001012	All	Corrections according to "unisig_all_com_SRS_2.0.1" document	OG

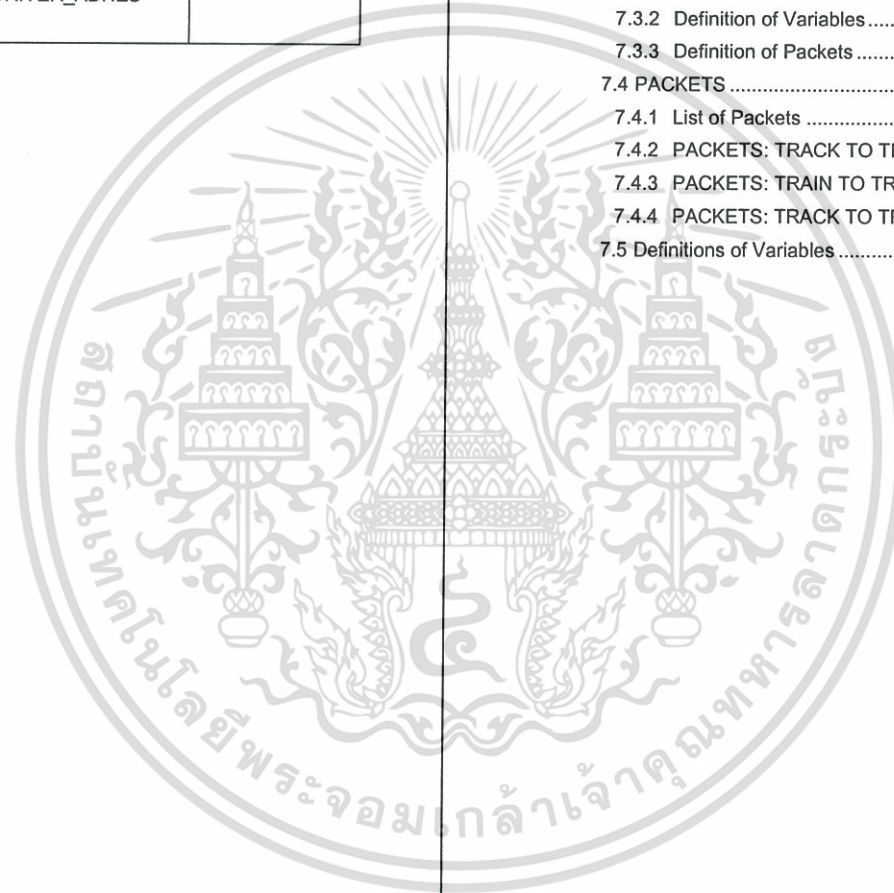
© This document is the property of

ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

2.2.0	Packet 71 deleted, NID_C 10 bit	UNISIG release	SAB
2.2.2	see revision marks	Corrections according to SUBSET-026 Corrected Paragraphs, issue 2.2.2. Mainly, Packet 71 and Q_NVDRIVER_ADHES added	OG

## 7.2 Table of Contents

7.1 Modification History.....	2
7.2 Table of Contents .....	4
7.3 Components of ERTMS/ETCS Language.....	5
7.3.1 Introduction .....	5
7.3.2 Definition of Variables .....	5
7.3.3 Definition of Packets .....	6
7.4 PACKETS .....	8
7.4.1 List of Packets .....	8
7.4.2 PACKETS: TRACK TO TRAIN.....	10
7.4.3 PACKETS: TRAIN TO TRACK.....	29
7.4.4 PACKETS: TRACK TO TRAIN or TRAIN TO TRACK .....	32
7.5 Definitions of Variables .....	33



### 7.3 Components of ERTMS/ETCS Language

#### 7.3.1 Introduction

- 7.3.1.1 The ERTMS/ETCS language is used in transmitting information over the radio, balise and loop airgaps and the STM interface.
- 7.3.1.2 The ERTMS/ETCS language is based on variables, packets, messages and telegrams (variables and packets are described in this section, while telegrams and messages are described in chapter 8).
- 7.3.1.3 Note: A number of variables contain values which have to be assigned. Some of these values have to be unique to ensure that the system functions properly. A centralised handling of this assignment is therefore required (nationally or internationally, depending on the variable). The variables concerned have been marked. The values included in this document for these variables are therefore not to be used without prior verification of their validity.

#### 7.3.2 Definition of Variables

- 7.3.2.1 Variables shall be used to encode single data values. Variables cannot be split in minor units. The whole variable has one type (meaning).
- 7.3.2.2 Variables may have special values which are related to the basic meaning of the variable.
- 7.3.2.3 Special values have always the highest values in a variable (eg. 11...111 = "unknown").
- 7.3.2.4 Spare values shall be located between the normal and special values in the variable range
- 7.3.2.5 Names of variables are unique. A variable is used in context with the meaning as described in the variable definition. Variables with different meanings have different names.
- 7.3.2.6 All variable definitions shall be independent of the transport media over which they are used, if used in more than one media.
- 7.3.2.7 Signed values shall be encoded as 2's complement.
- 7.3.2.8 One bit variables (Boolean) shall always use 0 for false and 1 for true.
- 7.3.2.9 Offsets for numerical values shall be avoided (0 shall be used for 0, 1 for 1, etc.) except where justified.

- 7.3.2.10 When transmitting over the different transmission media, the most significant bit must be transmitted first.

- 7.3.2.11 All Variables have one of the following prefixes:

A_	Acceleration
D_	distance
G_	Gradient
L_	length
M_	Miscellaneous
N_	Number
NC_	class number
NID_	identity number
Q_	Qualifier
T_	time/date
V_	Speed
X_	Text

#### 7.3.3 Definition of Packets

- 7.3.3.1 Packets are multiple variables grouped into a single unit, with a defined internal structure.
- 7.3.3.2 This structure consists of a packet header with:
  - Track to Train: a unique packet number, the length of the packet in bits, the orientation information, optionally the distance scale and an information section containing a defined set of variables. The packet structure is as follows:

Number	NID_PACKET	Packet identifier
Direction	Q_DIR	Specifies for which running direction the information is valid
Length	L_PACKET	Number of bits in the packet
Scale	Q_SCALE	Specifies which distance scale is used for all distance information within the packet.  There is no Q_SCALE variable in packets which do not contain distance information.
Information	.....	Well defined set(s) of variables.

- Train to Track: a unique packet number, the length of the packet in bits, optionally the distance scale and an information section containing a defined set of variables. The packet structure is as follows:

Number	NID_PACKET	Packet identifier
Length	L_PACKET	Number of bits in the packet
Scale	Q_SCALE	Specifies which distance scale is used for all distance information within the packet. There is no Q_SCALE variable in packets which do not contain distance information.
Information	.....	Well defined set(s) of variables.

- 7.3.3.3 The packet definition does not change when transmitted over different transmission media.
- 7.3.3.4 All currently not defined packet identifiers are reserved for future use. All future packet definitions shall follow the above defined structure.
- 7.3.3.5 Exception: Packet 255: "End of Telegram" does not follow the above rule.
- 7.3.3.6 N\_ITER specifies the number of iterations of a variable or group of variables which follow.
- 7.3.3.7 If N\_ITER is 0 then no variables follow.
- 7.3.3.8 Two nested levels of iterations can exist.
- 7.3.3.9 If, depending on the value of a previous qualifier variable in the packet, a variable is optional, it is written indented in the packet definition

## 7.4 PACKETS

### 7.4.1 List of Packets

#### 7.4.1.1 Track to Train

Packet Number	Packet Name	Page N°
3	National Values	10
5	Linking	11
12	Level 1 Movement Authority	11
15	Level 2/3 Movement Authority	12
16	Repositioning Information	13
21	Gradient Profile	13
27	International Static Speed Profile	14
39	Track Condition Change of traction power	15
41	Level Transition Order	15
42	Session Management	15
44	Data used by applications outside the ERTMS/ETCS system.	16
49	List of balises for SH Area	16
51	Axle load Speed Profile	17
57	Movement Authority Request Parameters	17
58	Position Report Parameters	18
63	List of Balises in SR Authority	18
65	Temporary Speed Restriction	18
66	Temporary Speed Restriction Revocation	19
67	Track Condition Big Metal Masses	19
68	Track Condition	20
70	Route Suitability Data	20
71	Adhesion Factor	21
72	Packet for sending plain text messages	21
76	Packet for sending fixed text messages	22
79	Geographical Position Information	23
80	Mode profile	23
131	RBC transition order	24
132	Danger for Shunting information	24
133	Radio in-fill area information	24
134	EOLM Packet	25
135	Assignment of Co-ordinate System	25
136	Infill location reference	26
137	Stop if in Staff Responsible	26
138	Reversing area information	26
139	Reversing supervision information	27
140	Train running number from RBC	27
141	Default Gradient for Temporary Speed Restriction	27

© This document is the property of

ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

© This document is the property of

ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

Packet Number	Packet Name	Page N°
254	Default balise information	27

## 7.4.1.2 Train to Track

Packet Number	Packet Name	Page N°
0	Position Report	29
1	Position Report based on two balise groups	29
3	Onboard telephone numbers	30
4	Error Reporting	30
11	Validated train data	31
44	Data used by applications outside the ERTMS/ETCS system.	31

## 7.4.1.3 Track to Train or Train to Track

Packet Number	Packet Name	Page N°
255	End of information	32

## 7.4.2 PACKETS: TRACK TO TRAIN

## 7.4.2.1 Packet Number 3: National Values

Description	Downloads a set of National Values to the train		
Transmission media	Any		
Content	Variable	Length	Comment
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	D_VALIDNV	15	
	N_ITER	5	
	NID_C(k)	10	Identification of national area(s) to which the set applies
	V_NVSHUNT	7	
	V_NVSTFF	7	
	V_NVONSIGHT	7	
	V_NVUNFIT	7	
	V_NVREL	7	
	D_NVROLL	15	
	Q_NVSRBKTRG	1	
	Q_NVEMRRLS	1	
	V_NVALLOWOVTRP	7	
	V_NVSPOVTRP	7	
	D_NV OVTRP	15	
	T_NV OVTRP	8	
	D_NV POTRP	15	
	M_NVCONTACT	2	
	T_NVCONTACT	8	
	M_NVDERUN	1	
	D_NVSTFF	15	
	Q_NVDRIVER_ADHES	1	

7.4.2.2 Packet Number 5: Linking

<b>Description</b>	Linking Information.		
<b>Transmission media</b>	Any		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	D_LINK	15	
	Q_NEWCOUNTRY	1	
	NID_C	10	if Q_NEWCOUNTRY = 1
	NID_BG	14	
	Q_LINKORIENTATION	1	
	Q_LINKREACTION	2	
	Q_LINKACC	6	
	N_ITER	5	
	D_LINK (k)	15	
	Q_NEWCOUNTRY(k)	1	
	NID_C (k)	10	if Q_NEWCOUNTRY = 1
	NID_BG (k)	14	
	Q_LINKORIENTATION (k)	1	
	Q_LINKREACTION (k)	2	
	Q_LINKACC (k)	6	

7.4.2.3 Packet Number 12: Level 1 Movement Authority

<b>Description</b>	Transmission of a movement authority for level 1.		
<b>Transmission media</b>	Balise		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	V_MAIN	7	
	V_LOA	7	

T_LOA	10	Can be set to "no time out"
N_ITER	5	Set to zero if V_MAIN = 0 or if only one section in the MA
L_SECTION(k)	15	
Q_SECTIONTIMER(k)	1	
T_SECTIONTIMER(k)	10	
D_SECTIONTIMERSTOPLOC(k)	15	
L_ENDSECTION	15	
Q_SECTIONTIMER	1	
T_SECTIONTIMER	10	
D_SECTIONTIMERSTOPLOC	15	
Q_ENDTIMER	1	
T_ENDTIMER	10	
D_ENDTIMERSTARTLOC	15	
Q_DANGERPOINT	1	
D_DP	15	
V_RELEASEDP	7	
Q_OVERLAP	1	
D_STARTOL	15	
T_OL	10	
D_OL	15	
V_RELEASEOL	7	

7.4.2.4 Packet Number 15: Level 2/3 Movement Authority

<b>Description</b>	Transmission of a movement authority for levels 2/3.		
<b>Transmission media</b>	Radio		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	V_LOA	7	
	T_LOA	10	Can be set to "no time out"
	N_ITER	5	Set to zero if only one section in the MA

L_SECTION(k)	15	
Q_SECTIONTIMER(k)	1	
T_SECTIONTIMER(k)	10	
D_SECTIONTIMERSTOPLOC(k)	15	
L_ENDSECTION	15	
Q_SECTIONTIMER	1	
T_SECTIONTIMER	10	
D_SECTIONTIMERSTOPLOC	15	
Q_ENDTIMER	1	
T_ENDTIMER	10	
D_ENDTIMERSTARTLOC	15	
Q_DANGERPOINT	1	
D_DP	15	
V_RELEASEDP	7	
Q_OVERLAP	1	
D_STARTOL	15	
T_OL	10	
D_OL	15	
V_RELEASEOL	7	

## 7.4.2.5 Packet Number 16: Repositioning Information

<b>Description</b>	Transmission of the update of the current distance		
<b>Transmission media</b>	Balise		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	L_SECTION	15	

## 7.4.2.6 Packet Number 21: Gradient Profile

<b>Description</b>	Transmission of the gradient. D_GRADIENT gives the distance to the next change of the gradient value. The gradient value is the minimum gradient for the given distance.		
<b>Transmission media</b>	Any		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

NID_PACKET	8	
Q_DIR	2	
L_PACKET	13	
Q_SCALE	2	
D_GRADIENT	15	
Q_GDIR	1	0 = downhill 1= uphill
G_A	8	
N_ITER	5	
D_GRADIENT(k)	15	
Q_GDIR(k)	1	0 = downhill 1= uphill
G_A(k)	8	

## 7.4.2.7 Packet Number 27: International Static Speed Profile

<b>Description</b>	Static speed profile and optionally speed limits depending on the international train category.		
<b>Transmission media</b>	Any		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	D_STATIC	15	
	V_STATIC	7	
	Q_FRONT	1	
	N_ITER	5	
	NC_DIFF(n)	4	
	V_DIFF(n)	7	
	N_ITER	5	
	D_STATIC(k)	15	
	V_STATIC(k)	7	
	Q_FRONT(k)	1	
	N_ITER(k)	5	
	NC_DIFF(k,m)	4	
	V_DIFF(k,m)	7	

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

## 7.4.2.8 Packet Number 39: Track Condition Change of traction power

<b>Description</b>	The packet gives information about change of the traction power system.		
<b>Transmission media</b>	Any		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	D_TRACTION	15	
M_TRACTION	8	Type of traction.	

## 7.4.2.9 Packet Number 41: Level Transition Order

<b>Description</b>	Packet to identify where a level transition shall take place. In case of mixed levels, the successive M_LEVELTR's go from the highest priority level to the lowest one.		
<b>Transmission media</b>	Any		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	D_LEVELTR	15	
	M_LEVELTR	3	
	NID_STM	8	If M_LEVELTR = 1 (STM)
	L_ACKLEVELTR	15	
	N_ITER	5	
	M_LEVELTR(k)	3	
	NID_STM(k)	8	If M_LEVELTR = 1 (STM)
	L_ACKLEVELTR(k)	15	

## 7.4.2.10 Packet Number 42: Session Management

<b>Description</b>	Packet to give the identity and telephone number of the RBC with which a session shall be established or terminated.		
<b>Transmission media</b>	Any		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	

© This document is the property of

ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

Q_DIR	2	
L_PACKET	13	
Q_RBC	1	
NID_C	10	RBC ETCS identity : NID_C not relevant if NID_RBC has value unknown
NID_RBC	14	
NID_RADIO	64	not relevant if NID_RBC has value unknown
Q_SLEEPSESSION	1	

## 7.4.2.11 Packet Number 44: Data used by applications outside the ERTMS/ETCS system.

<b>Description</b>	Messages between trackside and on-board devices, which contain information used by applications outside the ERTMS/ETCS system.		
<b>Transmission media</b>	Any		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	NID_XUSER	9	
	Other data, depending on NID_XUSER		

## 7.4.2.12 Packet Number 49: List of balises for SH Area

<b>Description</b>	Used to list balise group(s) which the train can pass over in SH mode		
<b>Transmission media</b>	Any		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	N_ITER	5	
	Q_NEWCOUNTRY(k)	1	
	NID_C(k)	10	if Q_NEWCOUNTRY = 1
	NID_BG(k)	14	

© This document is the property of

ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

7.4.2.13 Packet Number 51: Axle Load Speed Profile

<b>Description</b>	This packet gives the speed restrictions for trains with axle load higher than or equal to the specified value for the speed restriction		
<b>Transmission media</b>	Any		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	Q_TRACKINIT	1	
	D_AXLELOAD	15	
	L_AXLELOAD	15	
	Q_FRONT	1	
	N_ITER	5	
	M_AXLELOAD(n)	7	
	V_AXLELOAD(n)	7	Speed restriction to be applied if the axle load of the train $\geq$ M_AXLELOAD(n)
	N_ITER	5	
	D_AXLELOAD(k)	15	
	L_AXLELOAD(k)	15	
	Q_FRONT(k)	1	
	N_ITER(k)	5	
	M_AXLELOAD(k,m)	7	
	V_AXLELOAD(k,m)	7	Speed restriction to be applied if the axle load of the train $\geq$ M_AXLELOAD(k,m)

T_MAR	8	
T_TIMEOUSRQST	10	
T_CYCRQST	8	

7.4.2.15 Packet Number 58: Position Report Parameters

<b>Description</b>	This packet is intended to give parameters telling when and how often the position has to be reported.		
<b>Transmission media</b>	Radio		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	T_CYCLOC	8	
	D_CYCLOC	15	
	M_LOC	3	
	N_ITER	5	
	D_LOC(k)	15	
	Q_LGTLOC(k)	1	

7.4.2.16 Packet Number 63: List of Balises in SR Authority

<b>Description</b>	Used to list balise group(s) which the train can pass over in SR mode		
<b>Transmission media</b>	Radio		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	N_ITER	5	
	Q_NEWCOUNTRY(k)	1	
	NID_C(k)	10	if Q_NEWCOUNTRY = 1
	NID_BG(k)	14	

7.4.2.17 Packet Number 65: Temporary Speed Restriction

<b>Description</b>	Transmission of temporary speed restriction.		
<b>Transmission media</b>	Any		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>

7.4.2.14 Packet Number 57: Movement Authority Request Parameters

<b>Description</b>	This packet is intended to give parameters telling when and how often the train has to ask for a movement authority.		
<b>Transmission media</b>	Radio		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	

NID_PACKET	8	
Q_DIR	2	
L_PACKET	13	
Q_SCALE	2	
NID_TSR	8	
D_TSR	15	
L_TSR	15	
Q_FRONT	1	
V_TSR	7	

## 7.4.2.18 Packet Number 66: Temporary Speed Restriction Revocation

<b>Description</b>	Transmission of temporary speed restriction revocation.		
<b>Transmission media</b>	Any		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	NID_TSR	8	Identity of TSR to be revoked

## 7.4.2.19 Packet Number 67: Track Condition Big Metal Masses

<b>Description</b>	The packet gives details concerning where to switch off/on the balise transmission due to big metal masses trackside.		
<b>Transmission media</b>	Balise		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	D_TRACKCOND	15	
	L_TRACKCOND	15	The distance for which the balise transmission shall be switched off
	N_ITER	5	
	D_TRACKCOND(k)	15	
	L_TRACKCOND(k)	15	The distance for which the balise transmission shall be switched off

## 7.4.2.20 Packet Number 68: Track Condition

<b>Description</b>	The packet gives details concerning the track ahead to support the driver when e.g. lower pantograph		
<b>Transmission media</b>	Any		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	Q_TRACKINIT	1	
	D_TRACKINIT	15	Only if Q_TRACKINIT = 1
	D_TRACKCOND	15	Only if Q_TRACKINIT = 0
	L_TRACKCOND	15	Only if Q_TRACKINIT = 0
	M_TRACKCOND	4	Only if Q_TRACKINIT = 0
	N_ITER	5	Only if Q_TRACKINIT = 0
	D_TRACKCOND(k)	15	
	L_TRACKCOND(k)	15	
	M_TRACKCOND(k)	4	

## 7.4.2.21 Packet Number 70: Route Suitability Data

<b>Description</b>	The packet gives the characteristics needed to enter a route.		
<b>Transmission media</b>	Any		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	Q_TRACKINIT	1	
	D_TRACKINIT	15	Only if Q_TRACKINIT = 1
	D_SUITABILITY	15	Only If Q_TRACKINIT = 0, D_SUITABILITY and the following variables follows
	Q_SUITABILITY	2	
	M_LOADINGGAUGE	8	If Q_SUITABILITY= loading gauge

M_AXLELOAD	7	If Q_SUITABILITY= Max axle load.
M_TRACTION	8	If Q_SUITABILITY = traction power
N_ITER	5	
D_SUITABILITY(k)	15	
Q_SUITABILITY(k)	2	
M_LOADINGGAUGE(k)	8	If Q_SUITABILITY= loading gauge
M_AXLELOAD(k)	7	If Q_SUITABILITY= Max axle load.
M_TRACTION(k)	8	If Q_SUITABILITY = traction power

## 7.4.2.22 Packet number 71: Adhesion factor

<b>Description</b>	This packet is used when the trackside requests a change of the adhesion factor to be used in the brake model.		
<b>Transmission media</b>	Any		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	D_ADHESION	15	
	L_ADHESION	15	
	M_ADHESION	1	

## 7.4.2.23 Packet Number 72: Packet for sending plain text messages

<b>Description</b>			
<b>Transmission media</b>	Any		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	Q_TEXTCLASS	2	
	Q_TEXTDISPLAY	1	
	D_TEXTDISPLAY	15	Start condition

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

M_MODETEXTDISPLAY	4	Start condition
M_LEVELTEXTDISPLAY	3	Start condition
NID_STM	8	If M_LEVELTR = 1 (STM)
L_TEXTDISPLAY	15	End condition
T_TEXTDISPLAY	10	End condition
M_MODETEXTDISPLAY	4	End condition
M_LEVELTEXTDISPLAY	3	End condition
NID_STM	8	If M_LEVELTR = 1 (STM)
Q_TEXTCONFIRM	2	
L_TEXT	8	
X_TEXT(L_TEXT)	8	

## 7.4.2.24 Packet Number 76: Packet for sending fixed text messages

<b>Description</b>			
<b>Transmission media</b>	Any		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	Q_TEXTCLASS	2	
	Q_TEXTDISPLAY	1	
	D_TEXTDISPLAY	15	Start condition
	M_MODETEXTDISPLAY	4	Start condition
	M_LEVELTEXTDISPLAY	3	Start condition
	NID_STM	8	If M_LEVELTEXTDISPLAY = 1 (STM)
	L_TEXTDISPLAY	15	End condition
	T_TEXTDISPLAY	10	End condition
	M_MODETEXTDISPLAY	4	End condition
	M_LEVELTEXTDISPLAY	3	End condition
	NID_STM	8	If M_LEVELTEXTDISPLAY = 1 (STM)
	Q_TEXTCONFIRM	2	
	Q_TEXT	8	

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

## 7.4.2.25 Packet Number 79: Geographical Position Information

<b>Description</b>	This packet gives geographical location information for one or multiple references to the train.		
<b>Transmission media</b>	Any		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	Q_NEWCOUNTRY	1	
	NID_C	10	if Q_NEWCOUNTRY = 1
	NID_BG	14	Reference Balise Group
	D_POSOFF	15	
	Q_MPOSITION	1	direction of M_POSITION
	M_POSITION	20	
	N_ITER	5	
	Q_NEWCOUNTRY(k)	1	
	NID_C(k)	10	if Q_NEWCOUNTRY = 1
	NID_BG(k)	14	Reference Balise Group
	D_POSOFF(k)	15	
	Q_MPOSITION(k)	1	direction of M_POSITION
	M_POSITION(k)	20	

## 7.4.2.26 Packet Number 80: Mode profile

<b>Description</b>	Mode profile associated to an MA		
<b>Transmission media</b>	Any		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	D_MAMODE	15	
	M_MAMODE	2	OS, SH
	V_MAMODE	7	
	L_MAMODE	15	

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

L_ACKMAMODE	15	
N_ITER	5	
D_MAMODE(k)	15	
M_MAMODE(k)	2	OS, SH
V_MAMODE(k)	7	
L_MAMODE(k)	15	
L_ACKMAMODE(k)	15	

## 7.4.2.27 Packet Number 131: RBC transition order

<b>Description</b>	Packet to order an RBC transition		
<b>Transmission media</b>	Any		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	D_RBCTR	15	
	NID_C	10	"Accepting" RBC identity
	NID_RBC	14	
	NID_RADIO	64	"Accepting" RBC radio subscriber number
	Q_SLEEPSESSION	1	

## 7.4.2.28 Packet Number 132: Danger for Shunting information

<b>Description</b>	Transmission of the aspect of a shunting signal		
<b>Transmission media</b>	Balise		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_ASPECT	1	

## 7.4.2.29 Packet Number 133: Radio in-fill area information

<b>Description</b>			
<b>Transmission media</b>	Balise		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

NID_PACKET	8	
Q_DIR	2	
L_PACKET	13	
Q_SCALE	2	
Q_RIU	1	
NID_C	10	RIU ETCS identity
NID_RIU	14	
NID_RADIO	64	
D_INFILL	15	
NID_C	10	Refers to the next main signal balise group
NID_BG	14	

## 7.4.2.30 Packet Number 134: EOLM Packet

<b>Description</b>	This packet announces a loop.		
<b>Transmission media</b>	Balise		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	NID_LOOP	14	
	D_LOOP	15	
	L_LOOP	15	
	Q_LOOPDIR	1	
	Q_SSCODE	4	

## 7.4.2.31 Packet Number 135: Assignment of Co-ordinate System

<b>Description</b>	Assignment of a Co-ordinate System to a Single Balise Group		
<b>Transmission media</b>	Radio		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	NID_C	10	
	NID_BG	14	

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

	Q_ORIENTATION	1	
--	---------------	---	--

## 7.4.2.32 Packet Number 136: Infill location reference

<b>Description</b>	Defines location reference of data contained in the same telegram following this packet.		
<b>Transmission media</b>	Balise, loop or infill radio		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_NEWCOUNTRY	1	
	NID_C	10	If Q_NEWCOUNTRY = 1
	NID_BG	14	

## 7.4.2.33 Packet Number 137: Stop if in Staff Responsible

<b>Description</b>	Information to stop a train in staff responsible.		
<b>Transmission media</b>	Balise		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SRSTOP	1	

## 7.4.2.34 Packet Number 138: Reversing area information

<b>Description</b>	Used to send start and length of reversing area to the on-board		
<b>Transmission media</b>	Any		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	D_STARTREVERSE	15	
	L_REVERSEAREA	15	

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

7.4.2.35 Packet Number 139: Reversing supervision information

<b>Description</b>	Used to send supervision parameters (distance to run, speed) of reversing area to the on-board		
<b>Transmission media</b>	Any		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	D_REVERSE	15	
	V_REVERSE	7	

NID_PACKET	8	
Q_DIR	2	
L_PACKET	13	

7.4.2.36 Packet Number 140: Train running number from RBC

<b>Description</b>	Train running number from RBC		
<b>Transmission media</b>	Radio		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	NID_OPERATIONAL	32	

7.4.2.37 Packet Number 141: Default Gradient for Temporary Speed Restriction

<b>Description</b>	It defines a default gradient to be used for TSR supervision when no gradient profile (packet 21) is available		
<b>Transmission media</b>	Balise		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	Q_DIR	2	
	L_PACKET	13	
	Q_GDIR	1	0 = downhill 1= uphill
	G_TSR	8	

7.4.2.38 Packet Number 254: Default balise information

<b>Description</b>	Default balise information (LEU error) to be stored on-board.		
<b>Transmission media</b>	Balise		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>

7.4.3 PACKETS: TRAIN TO TRACK

7.4.3.1 Packet Number 0: Position Report

<b>Description</b>	This packet is inserted in all train-to-track telegrams and is used to report the train position and speed as well as some additional information (e.g. mode, level, etc.)		
<b>Transmission media</b>	Radio		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	L_PACKET	13	
	Q_SCALE	2	
	NID_LRBG	10 + 14	
	D_LRBG	15	
	Q_DIRLRBG	2	
	Q_DLRBG	2	
	L_DOUBTOVER	15	
	L_DOUBTUNDER	15	
	Q_LENGTH	2	
	L_TRAININT	15	If Q_LENGTH = "Train integrity confirmed by integrity monitoring device" or "Train integrity confirmed by driver"
	V_TRAIN	7	
	Q_DIRTRAIN	2	
	M_MODE	4	
	M_LEVEL	3	
	NID_STM	8	If M_LEVEL = STM

7.4.3.2 Packet Number 1: Position Report based on two balise groups

<b>Description</b>	This packet is an extension of the "standard position report" packet 0. It is used in case of single balise groups if the orientation of the LRBG is unknown but the on-board equipment is able to report a second balise group (the one detected before) to give an indication of the running direction to the RBC.		
<b>Transmission media</b>	Radio		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	

L_PACKET	13	
Q_SCALE	2	
NID_LRBG	10 + 14	
NID_PRVBG	10 + 14	PRVBG and LRBG identify the running direction of the train to the RBC (train was running from the PRVBG to the LRBG)
D_LRBG	15	
Q_DIRLRBG	2	Same / opposite direction as reported running direction
Q_DLRBG	2	Same / opposite direction as reported running direction
L_DOUBTOVER	15	
L_DOUBTUNDER	15	
Q_LENGTH	2	
L_TRAININT	15	If Q_LENGTH = "Train integrity confirmed by integrity monitoring device" or "Train integrity confirmed by driver"
V_TRAIN	7	
Q_DIRTRAIN	2	
M_MODE	4	
M_LEVEL	3	
NID_STM	8	If M_LEVEL = STM

7.4.3.3 Packet Number 3: Onboard telephone numbers

<b>Description</b>	Telephone numbers associated to the onboard equipment		
<b>Transmission media</b>	Radio		
<b>Content</b>	<b>Variable</b>	<b>Length</b>	<b>Comment</b>
	NID_PACKET	8	
	L_PACKET	13	
	N_ITER	5	
	NID_RADIO (k)	64	

7.4.3.4 Packet Number 4: Error reporting

<b>Description</b>	Error reporting to the RBC
<b>Transmission media</b>	Radio

Content	Variable	Length	Comment
	NID_PACKET	8	
	L_PACKET	13	
	M_ERROR	8	error type identifier

## 7.4.3.5 Packet Number 11: Validated train data

Description	Validated train data. For some variables, if the engine does not know a data value, it may use the corresponding default value		
Transmission media	Radio		
Content	Variable	Length	Comment
	NID_PACKET	8	
	L_PACKET	13	
	NID_OPERATIONAL	32	
	NC_TRAIN	15	Default value Basic static speed profile
	L_TRAIN	12	Default value unknown
	V_MAXTRAIN	7	
	M_LOADINGGAUGE	8	one of 4 different profiles
	M_AXLELOAD	7	
	M_AIRTIGHT	2	
	N_ITER	5	
	M_TRACTION (k)	8	Type of traction
	N_ITER	5	
	NID_STM (k)	8	Type of STM available

## 7.4.3.6 Packet Number 44: Data used by applications outside the ERTMS/ETCS system.

Description	Messages between on-board and trackside devices, which contain information used by applications outside the ERTMS/ETCS system.		
Transmission media	Any		
Content	Variable	Length	Comment
	NID_PACKET	8	
	L_PACKET	13	
	NID_XUSER	9	
	Other data, depending on NID_XUSER		

## 7.4.4 PACKETS: TRACK TO TRAIN or TRAIN TO TRACK

## 7.4.4.1 Packet Number 255: End of Information

Description	This packet consists only of NID_PACKET containing 8 bit 1s It acts as a finish flag ; the receiver will stop reading the remaining part of the message/telegram when receiving eight bits set to one in the NID_PACKET field.		
Transmission media	Any		
Content	Variable	Length	Comment
	NID_PACKET	8	= 255 (1111 1111)

## 7.5 Definitions of Variables

### 7.5.1.1 D\_ADHESION

<b>Name</b>	Distance to start of area with reduced adhesion factor		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1 m or 10 m depending on Q_SCALE

### 7.5.1.2 D\_AXLELOAD

<b>Name</b>	Distance to speed restriction due to Axle load		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 m	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depending on Q_SCALE

### 7.5.1.3 D\_CYCLOC

<b>Name</b>	Distance between two location reports from the train		
<b>Description</b>	The train has to report its location every D_CYCLOC meters.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.660 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE
<b>Special/Reserved Values</b>	1111 ... 1111	The train has not to report cyclically its location.	

### 7.5.1.4 D\_DP

<b>Name</b>	Distance from the End of Authority to danger point		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE.

### 7.5.1.5 D\_EMERGENCYSTOP

<b>Name</b>	Distance to emergency stop location		
<b>Description</b>	Distance between the LRBG and the emergency stop location		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE.

### 7.5.1.6 D\_ENDTIMERSTARTLOC

<b>Name</b>	Distance from End section timer start location to End of Authority		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

### 7.5.1.7 D\_GRADIENT

<b>Name</b>	Incremental distance to next change of gradient.		
<b>Description</b>			

<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE.

### 7.5.1.8 D\_INFILL

<b>Name</b>	Distance from location where to connect/disconnect to a radio in-fill unit		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

### 7.5.1.9 D\_LEVELTR

<b>Name</b>	Distance to level transition		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.660 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE.
<b>Special/Reserved Values</b>	32767	Now (The level transition is performed upon receipt of the order)	

### 7.5.1.10 D\_LINK

<b>Name</b>	Incremental linking distance to next linked balise group		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

### 7.5.1.11 D\_LOC

<b>Name</b>	Incremental distance between locations where the train has to report its position.		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

### 7.5.1.12 D\_LOOP

<b>Name</b>	Distance between EOLM and start of loop		
<b>Description</b>	The EOLM specifies the distance to the beginning of the loop transmission		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.660 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE
<b>Special/Reserved Values</b>	1111 ... 1111	Distance not known	

### 7.5.1.13 D\_LRBG

<b>Name</b>	Distance between the last relevant balise group and the estimated front end of the train (the side of the active cab).		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.660 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE
<b>Special/Reserved Values</b>	32767	Unknown	

## 7.5.1.14 D\_MAMODE

<b>Name</b>	Incremental distance to the next change of mode within the MA		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

## 7.5.1.15 D\_NVOVTRP

<b>Name</b>	Maximum distance for overriding the train trip		
<b>Description</b>	This variable is part of the National Values		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

## 7.5.1.16 D\_NVPOTRP

<b>Name</b>	Maximum distance for reversing in Post Trip mode		
<b>Description</b>	This variable is part of the National Values		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

## 7.5.1.17 D\_NVROLL

<b>Name</b>	Roll away distance limit		
<b>Description</b>	This variable is part of the National Values and is used for Roll Away Protection and Reverse Movement Protection		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.660 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE
<b>Special/Reserved Values</b>	32767	∞	

## 7.5.1.18 D\_NVSTFF

<b>Name</b>	Maximum distance for running in Staff Responsible mode		
<b>Description</b>	This variable is part of the National Values		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.660 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE
<b>Special/Reserved Values</b>	32767	∞	

## 7.5.1.19 D\_OL

<b>Name</b>	The distance from the End of Authority to the end of overlap		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

## 7.5.1.20 D\_POSOFF

<b>Name</b>	Route kilometre offset from the referencing balise		
<b>Description</b>	The geographical position reporting function uses this variables content as an offset from the referencing balise to the reference point.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

15 bits	0 m	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE
---------	-----	------------	--------------------------------------

## 7.5.1.21 D\_RBCTR

<b>Name</b>	Distance to RBC transition		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

## 7.5.1.22 D\_REF

<b>Name</b>	Reference distance		
<b>Description</b>	Distance between the LRBG and the new shifted location reference. The positive values are in the nominal direction of the LRBG		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
16 bits	-327.680 km	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE
<b>Special/Reserved Values</b>	The negative value are coded in 2's complement		

## 7.5.1.23 D\_REVERSE

<b>Name</b>	Distance in RV mode		
<b>Description</b>	Distance that can be run in RV mode		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.660 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE
<b>Special/Reserved Values</b>	32767	represents ∞	

## 7.5.1.24 D\_SECTIONTIMERSTOPLOC

<b>Name</b>	Distance from beginning of section to the Section Time-out stop location		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

## 7.5.1.25 D\_SR

<b>Name</b>	Distance in SR mode		
<b>Description</b>	Distance that can be run in SR mode		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.660 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE
<b>Special/Reserved Values</b>	32767	Represents ∞	

## 7.5.1.26 D\_STARTOL

<b>Name</b>	Distance from overlap timer start location to End of Authority		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

## 7.5.1.27 D\_STARTREVERSE

<b>Name</b>	Distance to start of reversing permitted area		
-------------	---	--	--

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

## 7.5.1.28 D\_STATIC

Name	Incremental distance to next discontinuity in a international SSP profile		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

## 7.5.1.29 D\_SUITABILITY

Name	Distance to change in route suitability		
Description	The incremental distance to where the route suitability data changes.		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 m	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depending on Q_SCALE

## 7.5.1.30 D\_TAFDISPLAY

Name	Distance from where on a track ahead free request shall be displayed		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

## 7.5.1.31 D\_TEXTDISPLAY

Name	Distance from where on a text shall be displayed		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 cm	327.660 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE
Special/Reserved Values	1111 ... 1111	The display of the text shall not be distance limited.	

## 7.5.1.32 D\_TRACKINIT

Name	Distance to start of empty profile		
Description	Distance to where initial states of the related track description in the packet shall be resumed		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 m	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depending on Q_SCALE

## 7.5.1.33 D\_TRACKCOND

Name	Track condition distance		
Description	The incremental distance to where the track conditions change.		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 m	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depending on Q_SCALE

## 7.5.1.34 D\_TRACTION

Name	Distance to change of traction		
Description			

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 m	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depending on Q_SCALE

## 7.5.1.35 D\_TSR

Name	Distance to beginning of temporary speed restriction		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

## 7.5.1.36 D\_VALIDNV

Name	Distance to start of validity of national values		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

## 7.5.1.37 G\_A

Name	Safe gradient		
Description	This is the minimum gradient between two defined locations.		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
8 bits	0	254‰	1‰
Special/Reserved Values	255	Non numerical value telling that the current gradient description ends at D_GRADIENT(n)	

## 7.5.1.38 G\_TSR

Name	Default gradient for TSR supervision		
Description	defines a default gradient to be used for TSR supervision when no gradient profile (packet 21) is available.		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
8 bits	0	255‰	1‰

## 7.5.1.39 L\_ACKLEVELTR

Name	Length of the acknowledgement area in rear of the required level		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

## 7.5.1.40 L\_ACKMAMODE

Name	Length of the acknowledgement area in rear of the start of the required mode		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

## 7.5.1.41 L\_ADHESION

Name	Length of reduced adhesion		
Description	Length for which the reduced adhesion factor apply.		

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1 m or 10 m depending on Q_SCALE

## 7.5.1.42 L\_AXLELOAD

Name	Length of speed restriction due to Axle load		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 m	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depending on Q_SCALE

## 7.5.1.43 L\_DOUBTOVER

Name	Over-reading error		
Description	L_DOUBTOVER is the difference between the lower bound of the confidence interval and the estimated value of D_LRBG		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 cm	327.660 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE
Special/Reserved Values	32767	Unknown	

## 7.5.1.44 L\_DOUBTUNDER

Name	Under-reading error		
Description	L_DOUBTUNDER is the difference between the upper bound of the confidence interval and the estimated value of D_LRBG		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 cm	327.660 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE
Special/Reserved Values	32767	Unknown	

## 7.5.1.45 L\_ENDSECTION

Name	Length of the End section in the MA		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

## 7.5.1.46 L\_LOOP

Name	Length of loop		
Description	The EOLM specifies the length of the loop starting from the distance indicated by D_LOOP		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 cm	327.660 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE
Special/Reserved Values	1111 ... 1111	Length not known	

## 7.5.1.47 L\_MAMODE

Name	Length of the area of the required mode		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 m	327.660 km	10 cm, 1m or 10 m depending on Q_SCALE
Special/Reserved Values	1111...111	Infinite length	

## 7.5.1.48 L\_MESSAGE

Name	Message length		
Description	L_MESSAGE indicates the length of the message in bytes, including all packets and all variables defined in the message header (NID_MESSAGE and L_MESSAGE also).		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
10 bits	0	1023	1 Byte

## 7.5.1.49 L\_PACKET

Name	Packet length		
Description	L_PACKET indicates the length of the packet in bits, including all bits of the packet header		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
13 bits	0	8191	1 bit
Special/Reserved Values			

## 7.5.1.50 L\_REVERSEAREA

Name	Length of the reversing permitted area		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

## 7.5.1.51 L\_SECTION

Name	Length of section in the MA		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

## 7.5.1.52 L\_TAFDISPLAY

Name	Length on which a track ahead free request shall be displayed		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 cm	327.660 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

## 7.5.1.53 L\_TEXT

Name	Length of text string		
Description	L_TEXT defines the length of a text string (L_TEXT * X_TEXT)		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
8 bits	0	255	1 Text String Element

## 7.5.1.54 L\_TEXTDISPLAY

Name	Length on which a text shall be displayed		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 cm	327.660 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

Special/Reserved Values	32767	The display of the text shall not be distance limited.
-------------------------	-------	--

7.5.1.55 L\_TRACKCOND

Name	Length for which the defined track condition is valid		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 m	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depending on Q_SCALE

7.5.1.56 L\_TRAIN

Name	Train length		
Description	This is the absolute real length of the train.		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
12 bits	0 m	4094 m	1 m
Special/Reserved Values	4095	Unknown	

7.5.1.57 L\_TRAININT

Name	Safe Train length		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 m	32767 m	1 m
Special/Reserved Values			

7.5.1.58 L\_TSR

Name	Length of the temporary speed restriction		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
15 bits	0 cm	327.670 km	10 cm, 1m or 10 m depends on Q_SCALE

7.5.1.59 M\_ACK

Name	Qualifier for acknowledgement request		
Description	Indicates whether the telegram must be acknowledged or not		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
1 bit			
Special/Reserved Values	0	No acknowledgement required	
	1	Acknowledgement required	

7.5.1.60 M\_ADHESION

Name	Adhesion factor		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
1 bit			
Special/Reserved Values	0	70 %	
	1	100 %	

7.5.1.61 M\_AIRTIGHT

Name	airtight system presence		
Description	indicates whether the train is fitted with an airtight system or not.		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
2 bits			
Special/Reserved Values	00	Not fitted	
	01	Fitted	
	10	Unknown	
	11	Spare	

7.5.1.62 M\_AXLELOAD

Name	Axle load		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
7 bits	0 t	40 t	0.5 t
Special/Reserved Values	101 0001	Spare	
	...	...	
	111 1101	Spare	
	111 1110	Axle load above 40 t	
	111 1111	Axle load unknown	

7.5.1.63 M\_DUP

Name	Duplicate balise		
Description	Flags to tell whether the balise is a copy of one of the adjacent balise. If it is so, define of which balise it is a copy.		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
2 bits			
Special/Reserved Values	00	No duplicates	
	01	This balise is a duplicate of the next balise (seen in the nominal direction of the balise group).	
	10	This balise is a duplicate of the previous balise (seen in the nominal direction of the balise group).	
	11	Spare	

7.5.1.64 M\_ERROR

Name	Identifier of the type of error		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
8 bits			
Special/Reserved Values	0	Balise consistency: linking	
	1	Balise consistency: message error	
	2	Balise consistency: unlinked group	
	3	Radio consistency: message error	

4	Radio consistency: sequence
5	Radio consistency: radio link
6	No fatal error
7	Fatal error (equipment in SL or NL mode)
8-255	Spare

## 7.5.1.65 M\_LEVEL

<b>Name</b>	Current Operating Level		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
3 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Level 0	
	1	Level STM specified by NID_STM	
	2	Level 1	
	3	Level 2	
	4	Level 3	
	5-7	Spare	

## 7.5.1.66 M\_LEVELTEXTDISPLAY

<b>Name</b>	Onboard operating level for text display		
<b>Description</b>	The text is displayed when entering / as long as in the defined level		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
3 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Level 0	
	1	Level STM specified by NID_STM	
	2	Level 1	
	3	Level 2	
	4	Level 3	
	5	The display of the text shall not be limited by the level	
	6-7	Spare	

## 7.5.1.67 M\_LEVELTR

<b>Name</b>	Required level		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
3 bits			Bitset
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Level 0	
	1	Level STM specified by NID_STM	
	2	Level 1	
	3	Level 2	
	4	Level 3	
	5-7	Spare	

## 7.5.1.68 M\_LOADINGGAUGE (Values to be assigned according to 7.3.1.3)

<b>Name</b>	Load profile		
<b>Description</b>	Defining the loading gauge profile		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
8 bits			Bitset
<b>Special/Reserved Values</b>	xxxx xxx1	Profile X	
	xxxx xx1x	Profile Y	
	xxxx x1xx	etc ...	
	xxx 1xxx		
	xxx1 xxxx		
	xx1x xxxx		
	x1xx xxxx		
	1xxx xxxx		

## 7.5.1.69 M\_LOC

<b>Name</b>	Special location/moment where the train has to report its location		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
3 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>	000	Now (The position report is sent upon receipt of the order)	
	001	At each balise.	
	010	Stop to send it at each balises.	
	011	Use previous value of M_LOC	
	100 - 111	Spare	

## 7.5.1.70 M\_MAMODE

<b>Name</b>	Required mode for a part of the MA		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
2 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>	00	On Sight	
	01	Shunting	
	10 - 11	Spare	

## 7.5.1.71 M\_MCOUNT

<b>Name</b>	Message counter		
<b>Description</b>	The purpose of this counter is to make it possible for the interrogator to detect if the balise group message has changed while the train borne antenna was between two balises of the group. In all switchable balises in a group, the counter has the same value, and this value is different for each possible complete message from the group.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
8 bits	0	254	Numbers
<b>Special/Reserved Values</b>	255	The telegram fits with all telegrams of the same balise group	

7.5.1.72 M\_MODE

Name	Onboard operating mode		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
4 bits			
Special/Reserved Values	0	Full Supervision	
	1	On Sight	
	2	Staff Responsible	
	3	Shunting	
	4	Unfitted	
	5	Sleeping	
	6	Stand By	
	7	Trip	
	8	Post Trip	
	9	System Failure	
	10	Isolation	
	11	Non Leading	
	12	STM European	
	13	STM National	
	14	Reversing	
	15	Spare	

7.5.1.73 M\_MODETEXTDISPLAY

Name	Onboard operating mode for text display		
Description	The text is displayed when entering / as long as in the defined mode		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
4 bits			
Special/Reserved Values	0	Full Supervision	
	1	On Sight	
	2	Staff Responsible	
	3	Shunting	
	4	Unfitted	
	5	Sleeping	
	6	Stand By	
	7	Trip	
	8	Post Trip	
	9	System Failure	
	10	Isolation	
	11	Non Leading	
	12	STM European	
	13	STM National	

14	Reversing
15	The display of the text shall not be limited by the mode.

7.5.1.74 M\_NVCONTACT

Name	T_NVCONTACT reaction		
Description	Indicates the reaction to be performed when T_NVCONTACT timer elapses		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
2 bits			
Special/Reserved Values	00	Train trip	
	01	Apply service brake	
	10	No Reaction	
	11	Spare	

7.5.1.75 M\_NVDERUN

Name	Entry of Driver ID permitted while running		
Description	This variable is part of the National Values		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
1 bit			
Special/Reserved Values	0	No	
	1	Yes	

7.5.1.76 M\_POSITION

Name	Route kilometre		
Description	The geographical position reporting function uses this variables content as a reference value.		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
20 bits	0 m	1'048'574 m	1 m
Special/Reserved Values	1'048'575	No more geographical position reporting after this reference location	

7.5.1.77 M\_TRACKCOND

Name	Type of track condition		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
4 bits			
Special/Reserved Values	0000	Non stopping area – tunnel. Initial state: stopping permitted (no tunnel)	
	0001	Non stopping area – bridge. Initial state: stopping permitted (no bridge)	
	0010	Non stopping area – other reasons. Initial state: stopping permitted	
	0011	Powerless section – lower pantograph. Initial state: not powerless section	
	0100	Radio hole (stop supervising T_NVCONTACT). Initial state: supervise T_NVCONTACT	
	0101	Air tightness. Initial state: no request for air tightness	
	0110	Switch off regenerative brake. Initial state: regenerative brake on	
	0111	Switch off eddy current brake. Initial state: eddy current brake on	
	1000	Switch off magnetic shoe brake. Initial state: magnetic shoe brake on	

1001	Powerless section – switch off the main power switch. Initial state: not powerless section
1010 –1111	Spare

7.5.1.78 M\_TRACTION (values to be assigned according to 7.3.1.3)

<b>Name</b>	Traction System Type		
<b>Description</b>	It defines the traction system to be used on a specific line (diesel/electric/kind of power pickup etc.) or respectively that can be used by a train		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
8 bits			

7.5.1.79 M\_VERSION

<b>Name</b>	Version of the ETCS language		
<b>Description</b>	This gives the version of the ETCS language Each part indicates the first and second number of the version respectively. - The first number distinguishes not compatible versions. (The three MSB's) - The second number indicates compatibility within a version X. (The four LSB's)		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
7 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>	000 XXXX	Not valid (old systems)	
	001 0000	Class 1	
	001 0001	Spare	
	...	...	
	111 1111	Spare	

7.5.1.80 N\_ITER

<b>Name</b>	Number of iterations of a data set following this variable in a packet		
<b>Description</b>	If N_ITER is 0 then no data set is following. Two nested levels of iterations can exist.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
5 bits	0	31	integers

7.5.1.81 N\_PIG

<b>Name</b>	Position in Group		
<b>Description</b>	Defines the relative position in a balise group		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
3 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	I am the 1st	
	...	...	
	7	I am the 8 <sup>th</sup>	

7.5.1.82 N\_TOTAL

<b>Name</b>	Total number of balise(s) in the group		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>

3 bits		
<b>Special/Reserved Values</b>	0	1 balise in the group
	...	
	7	8 balises in the group

7.5.1.83 NC\_DIFF (Values to be assigned according to 7.3.1.3)

<b>Name</b>	International Train categories		
<b>Description</b>	It is the international class of train for which a differential value for the static line speed exists. Used together with V_DIFF to permit certain trains to go faster or lower than the "international basic static speed" given by V_STATIC. Value 0 of NC_DIFF corresponds to the LSB of NC_TRAIN, number 14 of NC_TRAIN, number 14 of NC_TRAIN, number 14 of NC_TRAIN.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
4 bits	0	15	Numbers
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Active tilting SSP	
	1	Passive tilting SSP	
	2	Cross wind sensitivity	
	3 – 15	Spare	

7.5.1.84 NC\_TRAIN (Values to be assigned according to 7.3.1.3)

<b>Name</b>	International Category to which belongs the train.		
<b>Description</b>	Train category used for the static speed profile calculation. Thanks to NC_TRAIN, the train knows the SSP it must obey. by receiving a list of static speed profile, thanks to NC_TRAIN, the train can select the SSP it must obey. Each bit represents one category. A train can belong to various categories.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
15 bits			Bitset
<b>Special/Reserved Values</b>	000 0000 0000 0000	Basic static speed profile	
	Xxx xxxx xxxx xxx1	Active tilting SSP	
	Xxx xxxx xxxx xxx1x	Passive tilting SSP	
	Xxx xxxx xxxx x1xx	Cross wind sensitivity	
	Xxx xxxx xxx 1xxx	Spare	
	Xxx xxxx xxx1 xxxx	Spare	
	Xxx xxxx xxx1x xxxx	Spare	
	Xxx xxxx x1xx xxxx	Spare	
	Xxx xxxx 1xxx xxxx	Spare	
	Xxx xxx1 xxxx xxxx	Spare	
	Xxx xxx1x xxxx xxxx	Spare	
	Xxx x1xx xxxx xxxx	Spare	
	Xxx 1xxx xxxx xxxx	Spare	
	Xx1 xxxx xxxx xxxx	Spare	
	X1x xxxx xxxx xxxx	Spare	

1xx xxxx xxxx xxxx	Spare
--------------------	-------

## 7.5.1.85 NID\_BG

<b>Name</b>	Identity number of the balise group		
<b>Description</b>	Identity number of a balise group or loop within the country or region defined by NID_C.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
14 bits	0	16382	Numbers
<b>Special/Reserved Values</b>	16383	only accept balise groups containing repositioning information for the running direction (only to be used in linking)	

## 7.5.1.86 NID\_C (Values to be assigned according to 7.3.1.3)

<b>Name</b>	Identity number of the country or region		
<b>Description</b>	Code used to identify the country or region in which the balise group is situated. These need not necessarily follow administrative or political boundaries.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
10 bits	0	1023	Numbers
<b>Special/Reserved Values</b>			

## 7.5.1.87 NID\_EM

<b>Name</b>	Emergency message identity		
<b>Description</b>	Identifies the number of the emergency message		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
4 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>			

## 7.5.1.88 NID\_ENGINE (Values to be assigned according to 7.3.1.3)

<b>Name</b>	Onboard ETCS identity		
<b>Description</b>	The ETCS identity number is uniquely defined for ERTMS/ETCS purposes		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
24 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>			

## 7.5.1.89 NID\_LOOP

<b>Name</b>	Identity number of the loop		
<b>Description</b>	Identity number of a loop within the country or region defined by NID_C given in the EOLM balise header.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
14 bits	0	16383	Numbers
<b>Special/Reserved Values</b>			

## 7.5.1.90 NID\_LRBG

<b>Name</b>	Identity of last relevant balise group		
<b>Description</b>	Country/region identity (NID_C) + balise identity number of last relevant balise group (NID_BG).		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
10 + 14 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>	16777215	Unknown	

## 7.5.1.91 NID\_MESSAGE

<b>Name</b>	Message identifier		
<b>Description</b>	Message identifier		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
8 bits	0	255	Numbers

## 7.5.1.92 NID\_OPERATIONAL (Values to be assigned according to 7.3.1.3)

<b>Name</b>	Train Running Number		
<b>Description</b>	This is the operational train running number.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
32 bits	0	9999 9999	Binary Coded Decimal
<b>Special/Reserved Values</b>	For each digit ;		
	Values A – E	Not Used	
	F	Use value F for digit to indicate no digit (if number shorter than 8 digits)	
	Exception: FFFF FFFF	Unknown	

## 7.5.1.93 NID\_PACKET

<b>Name</b>	Packet identifier		
<b>Description</b>	This is used in the header for each packet, allowing the receiving equipment to identify the data which follows.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
8 bits	0	255	Numbers

## 7.5.1.94 NID\_PRVBG

<b>Name</b>	Identity of the previous balise group		
<b>Description</b>	Previous balise group detected when running towards the balise group identified as LRBG with no change of direction in-between. Country/region identity (NID_C) + balise identity number of the previous balise group (NID_BG).		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
10 + 14 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>	16777215	unknown	

## 7.5.1.95 NID\_RADIO (Values to be assigned according to 7.3.1.3)

<b>Name</b>	Radio subscriber number.		
<b>Description</b>	Quoted as a 16 digit decimal number.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
64 bits	0	9999 9999 9999 9999	Binary Coded Decimal
<b>Special/Reserved Values</b>	For each digit ;		
	Values A – E	Not Used	
	F	Use value F for digit to indicate no digit (if number shorter than 16 digits)	
	FFFF FFFF FFFF FFFF	Use the short number stored onboard	

## 7.5.1.96 NID\_RBC (Values to be assigned according to 7.3.1.3)

<b>Name</b>	RBC ETCS identity number
-------------	--------------------------

<b>Description</b>	This variable provides the identity of the RBC belonging to NID_C. The RBC ETCS identity is given by NID_C + NID_RBC.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
14 bits	0	16 382	Number
<b>Special/Reserved Values</b>	16 383	not known	

## 7.5.1.97 NID\_RIU (Values to be assigned according to 7.3.1.3)

<b>Name</b>	Identity of radio in-fill unit		
<b>Description</b>	This variable provides the identity of the RIU belonging to NID_C. The RIU ETCS identity is given by NID_C + NID_RIU.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
14 bits	0	16 382	Number
<b>Special/Reserved Values</b>	16 383	not known	

## 7.5.1.98 NID\_STM (Values to be assigned according to 7.3.1.3)

<b>Name</b>	STM identity		
<b>Description</b>	One value of this variable represents the identity of an STM reflecting each composition of national infrastructure.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
8 bits	0	255	
<b>Special/Reserved Values</b>			

## 7.5.1.99 NID\_TSR

<b>Name</b>	Identity number of Temporary Speed Restriction.		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
8 bits	0	254	Number
<b>Special/Reserved Values</b>	0-126	Reserved for non RBC transmission (balise, loop or radio infill)	
	127-253	Reserved for RBC transmission	
	1111 1111	Non-revocable speed restriction (applicable for all transmission media)	

## 7.5.1.100 NID\_XUSER (Values to be assigned according to 7.3.1.3)

<b>Name</b>	Identity of user system		
<b>Description</b>	Identity of user system for which remainder of packet is intended.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
9 bits	0	511	Numbers
<b>Special/Reserved Values</b>			

## 7.5.1.101 Q\_ASPECT

<b>Name</b>	Aspect of "danger for shunting" signal		
<b>Description</b>			

<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Stop if in SH mode	
	1	Go if in SH mode	

## 7.5.1.102 Q\_DANGERPOINT

<b>Name</b>	Qualifier for danger point description.		
<b>Description</b>	This variable is set to 1 if either a danger point exists or a release speed has to be specified		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	No danger point information	
	1	Danger point information to follow	

## 7.5.1.103 Q\_DIR

<b>Name</b>	Validity direction of transmitted data		
<b>Description</b>	Qualifier to indicate the relevant validity direction of transmitted data, with reference to directionality of the balise group sending the information or to directionality of the LRBG, in case of information sent via radio.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
2 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>	00	Reverse	
	01	Nominal	
	10	Both directions	
	11	Spare	

## 7.5.1.104 Q\_DIRLRBG

<b>Name</b>	Orientation of the train in relation to the direction of the LRBG		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
2 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Reverse	
	1	Nominal	
	2	Unknown	
	3	Spare	

## 7.5.1.105 Q\_DIRTRAIN

<b>Name</b>	Direction of train movement in relation to the LRBG orientation		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
2 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Reverse	
	1	Nominal	
	2	Unknown	
	3	Spare	

## 7.5.1.106 Q\_DLRBG

<b>Name</b>	Qualifier telling on which side of the LRBG the estimated front end is		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
2 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Reverse	
	1	Nominal	
	2	Unknown	
	3	Spare	

## 7.5.1.107 Q\_EMERGENCYSTOP

<b>Name</b>	Qualifier for emergency stop acknowledgement		
<b>Description</b>	Qualifier to indicate whether the train has ignored or not a conditional emergency stop. For an unconditional emergency stop, it is set to "not relevant"		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
2 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Conditional Emergency Stop considered	
	1	Conditional Emergency Stop ignored	
	2	Not Relevant (Unconditional Emergency Stop)	
	3	Spare	

## 7.5.1.108 Q\_ENDTIMER

<b>Name</b>	Qualifier to indicate whether end section timer information exists for the End section in the MA		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	No End section timer information	
	1	End section timer information to follow	

## 7.5.1.109 Q\_FRONT

<b>Name</b>	Qualifier to profile discontinuity		
<b>Description</b>	Qualifier to indicate whether a profile attribute is to be applied for the front end of the train (no train length delay) or for rear end of the train (train length delay)		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Train length delay if the speed profile at the k-th discontinuity becomes less restrictive, else no train length delay.	
	1	No train length delay at the k-th discontinuity	

## 7.5.1.110 Q\_GDIR

<b>Name</b>	Qualifier for gradient slope.		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	downhill	
	1	uphill	

## 7.5.1.111 Q\_INFILL

<b>Name</b>	Qualifier to indicate whether a train is entering or exiting the radio infill area.		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Enter	
	1	Exit	

## 7.5.1.112 Q\_LENGTH

<b>Name</b>	Qualifier for train integrity status		
<b>Description</b>	Qualifier, identifying the train integrity information available. The related safe train length information is given by L_TRAININT		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
2 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	No train integrity information available	
	1	Train integrity confirmed by integrity monitoring device	
	2	Train integrity confirmed by driver	
	3	Train integrity lost	

## 7.5.1.113 Q\_LGTLOC

<b>Name</b>	Qualifier for the specified report location		
<b>Description</b>	This qualifier tells whether the train has to report its location when the max safe front end or when the min safe rear end has over passed the location defined by D_LOCC		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Min safe rear end	
	1	Max safe front end	

## 7.5.1.114 Q\_LINK

<b>Name</b>	Link Qualifier		
<b>Description</b>	This qualifier is used to mark a balise group as linked or unlinked.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Unlinked	
	1	Linked	

## 7.5.1.115 Q\_LINKACC

<b>Name</b>	Accuracy of the balise location used for balise group expectation window computation		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

6 bits	0 m	+/- 63 m	1 m
--------	-----	----------	-----

## 7.5.1.116 Q\_LINKORIENTATION

<b>Name</b>	Qualifier for the direction of the linked balise group		
<b>Description</b>	Indicates whether the linked balise group will be overpassed by the train in nominal or reverse direction.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	The balise group is seen by the train in reverse direction	
	1	The balise group is seen by the train in nominal direction	

## 7.5.1.117 Q\_LINKREACTION

<b>Name</b>	linking reaction		
<b>Description</b>	Qualifier for the reaction to be performed if a linking or a balise group message consistency problem occurs with the balise group linked to.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
2 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>	00	Train trip	
	01	Apply service brake	
	10	No Reaction	
	11	Spare	

## 7.5.1.118 Q\_LOOPDIR

<b>Name</b>	Qualifier to indicate the direction of the loop		
<b>Description</b>	Indicates LOOP-reference direction in relation to EOLM direction		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Opposite	
	1	Same	

## 7.5.1.119 Q\_MEDIA

<b>Name</b>	Qualifier to indicate the type of media		
<b>Description</b>	Indicates whether it is a balise telegram or a loop message		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Balise	
	1	Loop	

## 7.5.1.120 Q\_MPOSITION

<b>Name</b>	Qualifier for route kilometre direction.		
<b>Description</b>	Qualifier to indicate the direction of counting of the geographical position route kilometre in relation to the balise directionality.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit	0	1	
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Opposite (counting downwards in nominal direction)	

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

1	Same (counting upwards in nominal direction)
---	--

## 7.5.1.121 Q\_NEWCOUNTRY

<b>Name</b>	New Country Qualifier		
<b>Description</b>	Qualifier to indicate whether the next balise group is in the same country / railway administration as the one before inside the packet or not.  For the first balise group in the packet, if Q_NEWCOUNTRY = 0, it is the same country / railway administration as the one of the LRBG within the radio message or the one of balise group within the balise telegram giving the packet.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Same country / railway administration, no NID_C follows	
	1	Not the same country / railway administration, NID_C follows	

## 7.5.1.122 Q\_NVDRIVER\_ADHES

<b>Name</b>	Qualifier for the modification of trackside adhesion factor by driver		
<b>Description</b>	This variable is part of the National Values		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Not allowed	
	1	Allowed	

## 7.5.1.123 Q\_NVEMRRLS

<b>Name</b>	Qualifier Emergency Brake Release		
<b>Description</b>	Permission to release the emergency brake immediately if the condition why the system has triggered the emergency brake (speed exceeds emergency brake intervention limit, lack of driver reaction) is not fulfilled any more.  Note: The action to release the brakes (e.g., by pressing a button) is a different issue and depends on the braking system  This variable is part of the National Values		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Release only at standstill possible	
	1	Immediate release possible	

## 7.5.1.124 Q\_NVSRBKTRG

<b>Name</b>	Permission to use service brake when braking to a target is supervised		
<b>Description</b>	This variable is part of the National Values		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	No	
	1	Yes	

## 7.5.1.125 Q\_ORIENTATION

<b>Name</b>	Co-ordinate system assigned to a single balise group		
<b>Description</b>	The co-ordinate system is assigned by the RBC to a balise group reported by the on-board equipment as		

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

	LRBG. The information reverse/nominal (i.e., the assigned co-ordinate system) is given in relation to the direction in which the balise has been passed when reading it.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	The balise group has been passed by the train in reverse direction	
	1	The balise group has been passed by the train in nominal direction	

7.5.1.126 Q\_OVERLAP

<b>Name</b>	Qualifier to tell whether there is an overlap		
<b>Description</b>	This variable is set to 1 if either an overlap exists or a release speed has to be specified		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	No overlap information	
	1	Overlap information to follow	

7.5.1.127 Q\_RBC

<b>Name</b>	Qualifier for communication session order		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Terminate communication session	
	1	Establish communication session	

7.5.1.128 Q\_RIU

<b>Name</b>	Qualifier for communication session order		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Terminate communication session	
	1	Establish communication session	

7.5.1.129 Q\_SCALE

<b>Name</b>	Qualifier for the distance scale.		
<b>Description</b>	Qualifier to indicate the same scale used for describing all distances inside the packet that contains Q_SCALE.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
2 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	10 cm scale	
	1	1 m scale	
	2	10 m scale	
	3	Spare	

7.5.1.130 Q\_SECTIONTIMER

<b>Name</b>	Qualifier to indicate whether there is a Section Time Out related to the section		
-------------	--	--	--

<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	No Section Timer information	
	1	Section Timer information to follow	

7.5.1.131 Q\_SLEEPSESSION

<b>Name</b>	Session management for sleeping equipment		
<b>Description</b>	Order for a Sleeping onboard equipment to consider or not the "session management" information		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Ignore session management information	
	1	Consider session management information	

7.5.1.132 Q\_SRSTOP

<b>Name</b>	"Stop if in Staff Responsible" information		
<b>Description</b>	Specifies whether an onboard equipment in staff responsible has to stop or not		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Stop if in SR mode	
	1	Go if in SR mode	

7.5.1.133 Q\_SSCODE

<b>Name</b>	Spread Spectrum Code for Euroloop		
<b>Description</b>	Specifies the code required to receive telegrams from a specific Euroloop installation.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
4 bits	0	15	
<b>Special/Reserved Values</b>	15	Code reserved for test purposes	

7.5.1.134 Q\_STATUS

<b>Name</b>	status of SoM position report		
<b>Description</b>	It provides the status of the position report		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
2 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>	00	Invalid	
	01	Valid	
	10	Unknown	
	11	spare	

7.5.1.135 Q\_SUITABILITY

<b>Name</b>	Type of route suitability data		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>

2 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>	00	Loading gauge profile	
	01	Max axle load	
	10	Traction power	
	11	Spare	

## 7.5.1.136 Q\_TEXT (Values to be assigned according to 7.3.1.3)

<b>Name</b>	Fixed message to be displayed.		
<b>Description</b>	Q_TEXT is a pointer to select a fixed text message from the defined table. The language selected by the driver for the MMI shall be used additionally as a qualifier to choose the appropriate language table.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
8 bits	0	255	
<b>Special/Reserved Values</b>	0	No track description deleted	
	1	Track description deleted	

## 7.5.1.137 Q\_TEXTCLASS

<b>Name</b>	Class of message to be displayed.		
<b>Description</b>	Q_TEXTCLASS specifies the class of the text message included in the same packet (either plain or fixed message)		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
2 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>	00	Auxiliary Information	
	01	Important Information	
	10	Spare	
	11	Spare	

## 7.5.1.138 Q\_TEXTCONFIRM

<b>Name</b>	Qualifies the need / reaction of text confirmation		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
2 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>	00	No confirmation required	
	01	Continue display until confirmed	
	10	Apply service brake if not confirmed when end conditions reached	
	11	Spare	

## 7.5.1.139 Q\_TEXTDISPLAY

<b>Name</b>	Qualifier for the combination of text message conditions		
<b>Description</b>	Q_TEXTDISPLAY defines whether the start/end conditions for text message are to be combined or not		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	No, display as soon as / until one of the conditions is fulfilled	
	1	Yes, display as soon as / until all conditions are fulfilled	

© This document is the property of

ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

## 7.5.1.140 Q\_TRACKDEL

<b>Name</b>	Track description deleted.		
<b>Description</b>	Qualifier to indicate whether the onboard has deleted (for any reason) track description or not.		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	No track description deleted	
	1	Track description deleted	

## 7.5.1.141 Q\_TRACKINIT

<b>Name</b>	Qualifier for resuming the initial states of the related track description of the packet.		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	No initial states to be resumed, profile to follow	
	1	Empty profile, initial states to be resumed	

## 7.5.1.142 Q\_UPDOWN

<b>Name</b>	Balise telegram transmission direction		
<b>Description</b>	It defines the direction of the information in the balise telegram		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
1 bit			
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Down link telegram	
	1	Up link telegram	

## 7.5.1.143 T\_CYCLOC

<b>Name</b>	Time Interval between two location reports sent by the train		
<b>Description</b>	The train must send its location every T_CYCLOC		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
8 bits	0 seconds	254 s	1s
<b>Special/Reserved Values</b>	255	∞	

## 7.5.1.144 T\_CYCRQST

<b>Name</b>	Time between two cyclic requests for a movement authority		
<b>Description</b>	When the train asks for a movement authority request, it will repeat its request every T_CYCRQST seconds until it receives a new MA		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
8 bits	0 seconds	254 s	1s
<b>Special/Reserved Values</b>	0	Leads to continuous request	
	255	No repetition	

## 7.5.1.145 T\_ENDTIMER

<b>Name</b>	Validity time for the End section in the MA		
<b>Description</b>	Time for which the End section is valid measured from the moment the train reaches the location defined by D_ENDTIMERSTARTLOC.		

© This document is the property of

ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
10 bits	0	1022	1 s
Special/Reserved Values	1023	∞	

## 7.5.1.146 T\_LOA

Name	Validity time for the target speed at the LOA		
Description	Time for which the target speed is valid measured from the moment information is received		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
10 bits	0	1022	1 s
Special/Reserved Values	1023	∞	

## 7.5.1.147 T\_MAR

Name	Time before reaching indication limit for the EOA/LOA		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
8 bits	0	254	1 s
Special/Reserved Values	255	Not relevant	

## 7.5.1.148 T\_NVCONTACT

Name	Maximal time without new "safe" message.		
Description	If no "safe" message has been received from the track for more than T_NVCONTACT seconds, an appropriate action according to M_NVCONTACT must be triggered. This variable is part of the National Values		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
8 bits	0s	254s	1s
Special/Reserved Values	1111 1111	T_NVCONTACT = ∞.	

## 7.5.1.149 T\_NVOTRIP

Name	Maximum time for overriding the train trip		
Description	This variable is part of the National Values		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
8 bits	0 s	255 s	1 s
Special/Reserved Values			

## 7.5.1.150 T\_OL

Name	Overlap validity time		
Description	The time span the train can expect the overlap to be available, measured from the moment the train reaches the location defined by D_STARTOL.		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
10 bits	0	1022 s	1 s
Special/Reserved Values	1023	∞	

## 7.5.1.151 T\_SECTIONTIMER

Name	Validity time of a section in the MA		
------	--------------------------------------	--	--

Description	Time for which the section is valid.		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
10 bits	0	1022	1 s
Special/Reserved Values	1023	∞	

## 7.5.1.152 T\_TEXTDISPLAY

Name	Time until when a text shall be displayed		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
10 bits	0	1022 s	1 s
Special/Reserved Values	1023	Display of text not limited by time.	

## 7.5.1.153 T\_TIMEOUTRQST

Name	Time before any section timer expires		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
10 bits	0	1022	1 s
Special/Reserved Values	1023	Not relevant	

## 7.5.1.154 T\_TRAIN

Name	Trainborne clock		
Description	Time, according to trainborne clock, at which message is sent		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
32 bits	0	42949672.94 s	10 ms
Special/Reserved Values	4294967295	Unknown	

## 7.5.1.155 V\_AXLELOAD

Name	Speed restriction related to axleload		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
7 bits	0 km/h	600 km/h	5 km/h
Special/Reserved Values	121 - 127	Spare	

## 7.5.1.156 V\_DIFF

Name	Absolute Positive Speed associated to a train category.		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
7 bits	0 km/h	600 km/h	5 km/h
Special/Reserved Values	121 - 127	Spare	

## 7.5.1.157 V\_LOA

Name	Permitted speed at the limit of authority		
Description			

Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
7 bits	0 km/h	600 km/h	5 km/h
<b>Special/Reserved Values</b>	121-127	Spare	

## 7.5.1.158 V\_MAIN

Name	Signalling related speed restriction		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
7 bits	0 km/h	600 km/h	5 km/h
<b>Special/Reserved Values</b>	121-127	Spare	
	V_MAIN = 0 means "trip order"		

## 7.5.1.159 V\_MAMODE

Name	Required mode related speed		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
7 bits	0	600 km/h	5 km/h
<b>Special/Reserved Values</b>	121 – 126	Spare	
	127	Use the national speed value of the required mode	

## 7.5.1.160 V\_MAXTRAIN

Name	Maximum permitted train speed.		
Description	Maximum permitted speed for the train, taking into account the maximum speed of every vehicle contained in the train set.		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
7 bits	0	600 km/h	5 km/h
<b>Special/Reserved Values</b>	121 – 127	Spare	

## 7.5.1.161 V\_NVALLOWVTRP

Name	Maximum speed limit allowing the driver to select the "override EOA" function		
Description	This variable is part of the National Values		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
7 bits	0 km/h	600km/h	5 km/h
<b>Special/Reserved Values</b>	121 – 127	Spare	

## 7.5.1.162 V\_NVONSIGHT

Name	On Sight mode (permitted) speed limit		
Description	This variable is part of the National Values		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
7 bits	0 km/h	600 km/h	5 km/h
<b>Special/Reserved Values</b>	121-127	Spare	

## 7.5.1.163 V\_NVSUPVTRP

Name	Permitted speed limit to be supervised when the "override EOA" function is active		
------	---	--	--

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

Description	This variable is part of the National Values		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
7 bits	0 km/h	600km/h	5 km/h
<b>Special/Reserved Values</b>	121 – 127	Spare	

## 7.5.1.164 V\_NVREL

Name	Release Speed (permitted) speed limit		
Description	This variable is part of the National Values		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
7 bits	0 km/h	600 km/h	5 km/h
<b>Special/Reserved Values</b>	121-127	Spare	

## 7.5.1.165 V\_NVSHUNT

Name	Shunting mode (permitted) speed limit		
Description	This variable is part of the National Values		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
7 bits	0 km/h	600 km/h	5 km/h
<b>Special/Reserved Values</b>	121-127	Spare	

## 7.5.1.166 V\_NVSTFF

Name	Staff Responsible mode (permitted) speed limit		
Description	This variable is part of the National Values		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
7 bits	0 km/h	600 km/h	5 km/h
<b>Special/Reserved Values</b>	121-127	Spare	

## 7.5.1.167 V\_NVUNFIT

Name	Unfitted mode (permitted) speed limit		
Description	This variable is part of the National Values		
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
7 bits	0 km/h	600 km/h	5 km/h
<b>Special/Reserved Values</b>	121-127	Spare	

## 7.5.1.168 V\_RELEASEDP

Name	Release speed associated with the danger point		
Description			
Length of variable	Minimum Value	Maximum Value	Resolution/formula
7 bits	0 km/h	600 km/h	5 km/h
<b>Special/Reserved Values</b>	121-125	Spare	
	126	Use onboard calculated release speed	
	127	Use national value	

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

7.5.1.169 V\_RELEASEOL

<b>Name</b>	Release speed associated with the overlap		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
7 bits	0 km/h	600 km/h	5 km/h
<b>Special/Reserved Values</b>	121-125	Spare	
	126	Use onboard calculated release speed	
	127	Use national value	

7.5.1.170 V\_REVERSE

<b>Name</b>	Maximum speed in RV mode		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
7 bits	0 km/h	600 km/h	5 km/h
<b>Special/Reserved Values</b>	121-127	Spare	

7.5.1.171 V\_STATIC

<b>Name</b>	Static speed profile		
<b>Description</b>	Static speed profile speed after discontinuity (k).		
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
7 bits	0	600 km/h	5 km/h
<b>Special/Reserved Values</b>	121-126	Spare	
	127	Non numerical value telling that the static speed profile description ends at D_STATIC(n)	

7.5.1.172 V\_TRAIN

<b>Name</b>	Actual Train speed		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
7 bits	0	600 km/h	5 km/h
<b>Special/Reserved Values</b>	121-126	Spare	
	127	Speed unknown.	

7.5.1.173 V\_TSR

<b>Name</b>	Permitted speed for the temporary speed restriction		
<b>Description</b>			
<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
7 bits	0 km/h	600 km/h	5 km/h
<b>Special/Reserved Values</b>	121 - 127	Spare	

7.5.1.174 X\_TEXT

<b>Name</b>	Text String Element		
<b>Description</b>	Text strings are used to transmit plain text messages. Each element of a text string contains a single character encoded as ISO 8859-1, also known as Latin Alphabet #1.		

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

<b>Length of variable</b>	<b>Minimum Value</b>	<b>Maximum Value</b>	<b>Resolution/formula</b>
8 bits			
<b>Special/Reserved Values</b>			

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS



ERTMS/ETCS – Class 1

## System Requirements Specification

### Chapter 8

### Messages

REF : SUBSET-026-8  
ISSUE : 2.2.2  
DATE : 020201

Company	Technical Approval	Management approval
ALCATEL		
ALSTOM		
ANSALDO SIGNAL		
BOMBARDIER		
INVENSYS RAIL		
SIEMENS		



THIS PROJECT IS BEING PART FINANCED BY THE EUROPEAN COMMISSION

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

## 8.1 Modification History

Issue Number Date	Section Number	Modification / Description	Author
0.0.1 990715	All	Creation of the document "Clean version" based on SRS Class P Ch. 8	V. Roger
0.0.2 990716	All	Update to SRS Class 1	V. Roger
0.1.0 990727	All	Update considering review comments from ADT and ALS	V. Roger
1.0.0 990729	Version number and editorial changes.	Finalisation meeting, Stuttgart 990729.	HE
1.2.0 990730	Version number	Release version	HE
1.2.1 991124	Sections 8.4 to 8.7	ECSAG comments (on chapter 8) taken into account.	V. Roger
1.2.2 991209	Sections 8.4 to 8.7. Creation of appendix.	Upsate to SRS Class 1 version 2 – First release	V. Roger
1.3.0 991217	Sections 8.4 to 8.7. Suppression of appendix.	Upsate to SRS Class 1 version 2 – Unisig Review (991216)	V. Roger
1.3.1 991220	Section 8.7.14	Add Q_SCALE	P. Rimbaud
2.0.0 991222	Minor editorial changes	Release version	Ch. Frerichs (ed.)
2.0.1 001002	All	Corrections after UNISIG review 15 June 00	P. Rimbaud
2.1.0 001026	Sections 8.4.1, 8.4.2, 8.4.3, 8.4.4, 8.5.1, 8.5.2, 8.5.3, 8.6, 8.7	Corrections after UNISIG review 10/11 October 00	P. Rimbaud
2.2.0	Packet 71 deleted, NID_C 10 bit	UNISIG release	SAB
2.2.2	Packet 71 added, messages 42 and 158 deleted	SUBSET-026 Corrected Paragraphs, Issue 2.2.2	JY. Riou

© This document is the property of  
ALCATEL \* ALSTOM \* ANSALDO SIGNAL \* BOMBARDIER \* INVENSYS RAIL \* SIEMENS

## 8.2 Table of Contents

8.1 Modification History.....	2
8.2 Table of Contents .....	3
8.3 Introduction .....	5
8.3.1 Scope and Purpose .....	5
8.3.2 Definitions .....	5
8.4 Rules.....	6
8.4.1 Common Rules .....	6
8.4.2 Rules for Eurobalise telegrams .....	7
8.4.3 Rules for Euroloop messages .....	8
8.4.4 Rules for Euroradio messages.....	9
8.5 List of radio Messages .....	13
8.5.1 Introduction .....	13
8.5.2 Train to Track radio messages.....	13
8.5.3 Track to Train radio messages.....	14
8.6 Definition of Radio Messages from Train to Track .....	15
8.6.1 Message 129: Validated Train Data .....	15
8.6.2 Message 130: Request for Shunting.....	15
8.6.3 Message 132: MA Request.....	15
8.6.4 Message 136: Train Position Report.....	16
8.6.5 Message 137: Request to Shorten MA is granted.....	16
8.6.6 Message 138: Request to Shorten MA is rejected .....	16
8.6.7 Message 146: Acknowledgement .....	17
8.6.8 Message 147: Acknowledgement of Emergency Stop.....	17
8.6.9 Message 149: Track Ahead Free Granted.....	17
8.6.10 Message 150: End of Mission .....	18
8.6.11 Message 153: Radio in-fill request .....	18
8.6.12 Message 154: No compatible version.....	19
8.6.13 Message 155: Initiation of a communication session.....	19
8.6.14 Message 156: Termination of a communication session .....	19
8.6.15 Message 157: SoM Position Report .....	19
8.6.16 Intentionally deleted .....	20
8.6.17 Message 159: Session established .....	20
8.7 Definition of Radio Messages from Track to Train .....	21
8.7.1 Message 2: SR Authorisation.....	21

8.7.2 Message 3: Movement Authority.....	21
8.7.3 Message 6: Recognition of exit from TRIP mode.....	22
8.7.4 Message 8: Acknowledgement of Train Data.....	22
8.7.5 Message 9: Request to Shorten MA .....	23
8.7.6 Message 15: Conditional Emergency Stop .....	23
8.7.7 Message 16: Unconditional Emergency Stop .....	24
8.7.8 Message 18: Revocation of Emergency Stop .....	24
8.7.9 Message 24: General message .....	24
8.7.10 Message 27: SH Refused.....	25
8.7.11 Message 28: SH Authorised .....	25
8.7.12 Message 32: Configuration Determination .....	26
8.7.13 Message 33: MA with Shifted Location Reference .....	26
8.7.14 Message 34: Track Ahead Free Request.....	27
8.7.15 Message 37: In-fill MA .....	27
8.7.16 Message 38: Initiation of a communication session.....	28
8.7.17 Message 39: Acknowledgement of termination of a communication session .....	28
8.7.18 Message 40: Train Rejected.....	28
8.7.19 Message 41: Train Accepted .....	29
8.7.20 Intentionally deleted .....	29
8.7.21 Message 43: SoM position report confirmed by RBC .....	29

## 8.3 Introduction

### 8.3.1 Scope and Purpose

- 8.3.1.1 This chapter defines the format and content of messages necessary for ERTMS/ETCS Class 1 functions.
- 8.3.1.2 Concerning the transmission media, this chapter does not cover considerations such as medium-specific use constraints (ex. distance between track-circuit and balise...), as well as functions (ex. detection of balise reference, time and location stamp, identifying type of receiving balise, Key Management, Releasing/maintaining a radio connection...) and performance of the transmission media.

### 8.3.2 Definitions

- 8.3.2.1 Transmission media considered hereafter are standard ERTMS/ETCS transmission media used for Class 1 (Eurobalise, Euroradio and Euroloop).
- 8.3.2.2 A message includes user data (application level) and protocol data (depending on the transmission medium).
- 8.3.2.3 A Eurobalise message is the information sent by a balise group (i.e. the message is composed of one or several telegrams, each telegram is transmitted by a Eurobalise). A Eurobalise telegram contains one header and an identified and coherent set of Packets.
- 8.3.2.4 A Euroradio message contains one header and an identified and coherent set of variables (if needed) and Packets.
- 8.3.2.5 A Euroloop message contains one header and an identified and coherent set of Packets.

## 8.4 Rules

### 8.4.1 Common Rules

- 8.4.1.1 A message (Euroradio/Euroloop) or telegram (Eurobalise) shall be composed of
1. One Header,
  2. When needed, a predefined set of variables (only for Radio),
  3. When needed, a predefined set of Packets (only for Radio),
  4. Optional Packets as needed by application.
- 8.4.1.2 The transmission order shall respect the order of data elements listed in the message format (from top to bottom).
- 8.4.1.3 The behaviour of the receiver shall not depend on the sequence of the Packets given by the message.
- 8.4.1.3.1 Exception for Infill information: The locations given in the packets following packet 136 (Infill Location Reference) shall be referred to the balise group indicated in such packet.
- 8.4.1.3.2 Note: orientations are in any case always referred to the directionality of balise group (balise transmission), directionality of loop (Euroloop transmission) or directionality of LRBG (radio transmission).
- 8.4.1.4 It shall be forbidden to send more instances of the same packets type for the same direction in the same message.
- 8.4.1.4.1 Exception 1: A message can contain several packets 44 (Data used by applications outside the ERTMS/ETCS system).
- 8.4.1.4.2 Exception 2: A message can contain several packets 65 (Temporary Speed Restriction). The identities of the corresponding temporary speed restrictions (variable NID\_TSR) transmitted in the same message shall be different.

8.4.2 Rules for Eurobalise telegrams

8.4.2.1 The format of the telegram to be transmitted by each balise is as follows:

General Format of Balise Telegram			
Field No.	VARIABLE	Length ( bits)	Remarks
1	Q_UPDOWN	1	Defines the direction of the information: Down-link telegram (train to track) (0) Up-link telegram (track to train) (1)
2	M_VERSION	7	Version of the ERTMS/ETCS language.
3	Q_MEDIA	1	Defines the type of media: Balise (0)
4	N_PIG	3	Position in the group. Defines the position of the balise in the balise group.
5	N_TOTAL	3	Total number of balises in the balise group
6	M_DUP	2	Used to indicate whether the information of the balise is a duplicate of the balise before or after this one.
7	M_MCOUNT	8	Telegram counter (M_MCOUNT) - 8 bits. To enable detection of a change of balise group message during passage of the balise group.
8	NID_C	10	Country or region.
9	NID_BG	14	Identity of the balise group.
10	Q_LINK	1	Marks the balise group as linked (Q_LINK = 1) or unlinked (Q_LINK = 0)
	Information	Variable	This information is composed according to the rules applicable for packets.

Number of bits in balise header: 50

8.4.2.2 The user information transmitted by a balise shall contain complete packets, i.e. splitting a packet between two balises is forbidden.

8.4.2.3 The telegram ends with packet 255 "End of Information".

8.4.3 Rules for Euroloop messages

8.4.3.1 The format of the message to be transmitted by each loop is as follows:

General Format of Loop Message			
Field No.	VARIABLE	Length ( bits)	Remarks
1	Q_UPDOWN	1	Defines the direction of the information: Down-link message (train to track) (0) Up-link message (track to train) (1)
2	M_VERSION	7	Version of the ERTMS/ETCS language.
3	Q_MEDIA	1	Defines the type of media: Loop (1)
4	NID_C	10	Country or region.
5	NID_LOOP	14	Identity of Euroloop.
	Information	Variable	This information is composed according to the rules applicable for packets.

Number of bits in loop header: 33

8.4.3.2 The message ends with packet 255 "End of Information".

**8.4.4 Rules for Euroradio messages**

- 8.4.4.1 The message identifier shall be unique (variable NID\_MESSAGE).
- 8.4.4.2 Each message shall precise the length in bytes (variable L\_MESSAGE).
- 8.4.4.2.1 If the computed length of the message is not equal to the length given by L\_MESSAGE, the entire message shall be rejected.
- 8.4.4.3 The messages shall be composed of predefined variables and packets.
- 8.4.4.4 For some messages, it shall be possible to add optional packets at the end of the message.
- 8.4.4.4.1 The track to train messages possibly including optional packets are listed hereafter:

Track to Train message	Mess. ID	Optional packets
SR Authorisation	2	63
Movement Authority	3	21, 27, 49, 80, plus common optional packets
Request To Shorten MA	9	21, 27, 80, plus common optional packets
General Message	24	21, 27, plus common optional packets
SH authorised	28	49, plus common optional packets
MA with Shifted Location Reference	33	21, 27, 80, plus common optional packets
In-Fill MA	37	21, 27, 80, plus common optional packets

- 8.4.4.4.1.1 The common optional packets are the following ones:

Common optional packets
3, 5, 39, 51, 41, 42, 44, 57, 58, 65, 66, 68, 70, 71, 72, 76, 79, 131, 135, 139, 140

- 8.4.4.4.2 The train to track message 136 (Train Position Report) and 157 (SoM Position Report) may optionally include the following packets:
- Packet 4 (Error Reporting),
  - Packet 44 (Data used by applications outside the ERTMS/ETCS system).
- 8.4.4.4.3 The train to track message 159 (Session Established) may optionally include the following packets:
- Packet 3 (Onboard Telephone Numbers).

- 8.4.4.5 If needed to obtain an integer number of bytes, padding shall be added at the end of the message.

8.4.4.6 Standard format of a radio message from track to train :

8.4.4.6.1 Format:

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	Message Identification Number
2	L_MESSAGE	Message length including everything (fields 1 to padding).
3	T_TRAIN	Time Stamp from RBC (see chapter 3 – Data Consistency).
4	M_ACK	Indicates whether the message must be acknowledged (or not) by the on-board equipment (message n° 146).
5	NID_LRBG	Identification Number of LRBG.
...	variables as required by NID_MESSAGE	If needed for this message. Used when sending variables which are not included in a packet.
...	packets as required by NID_MESSAGE	If needed for this message.
	Optional packets	Refer to section 8.4.4.4 of this document.
	Padding	If required.

8.4.4.6.2 Note: In section 8.7 giving the contents of the messages, the padding information is intentionally omitted.

8.4.4.7 Standard format of a radio message from train to track:

8.4.4.7.1 Format:

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	Message Identification Number
2	L_MESSAGE	Message length including everything (field 1 to padding).
3	T_TRAIN	Time Stamp from Train (see chapter 3 – Data Consistency).
4	NID_ENGINE	Identity of the train.
5	variables as required by NID_MESSAGE	If needed for this message. Used when sending variables which are not included in a packet.
6	Packet 0 or 1	Train-to-track packet type 0 – Position report, or packet type 1 – Position report based on two balise groups. Not included in messages 146, 154, 155, 156 and 159.
7	Other Packets as required by NID_MESSAGE	(only for message 129)
8	Optional packets	
	Padding	If required.

8.4.4.7.2 Exception: The position report (packet 0 or packet 1) shall not be included in the following messages:

- a) Message 146 (Acknowledgement),
- b) Message 154 (No compatible version),
- c) Message 155 (Initiation of a communication session),
- d) Message 156 (Termination of a communication session),
- e) Intentionally deleted
- f) Message 159 (Session Established).

8.4.4.7.3 Note: In section 8.6 giving the contents of the messages, the padding information is intentionally omitted.

## 8.5 List of radio Messages

### 8.5.1 Introduction

8.5.1.1 This section identifies the radio messages with corresponding Message Identifier ("Mes. Id.") and Message Name. It also gives a list of the version-invariant messages.

8.5.1.2 "Type" defines whether message is to be send with normal priority (N) or on the high priority channel (E), as defined in Euroradio specifications.

### 8.5.2 Train to Track radio messages

Mes. Id.	Message Name	Type	Invariant
129	Validated Train Data	N	No
130	Request for Shunting	N	No
132	MA Request	N	No
136	Train Position Report	N	No
137	Request to shorten MA is granted	N	No
138	Request to shorten MA is rejected	N	No
146	Acknowledgement	N	No
147	Acknowledgement of Emergency Stop	N	No
149	Track Ahead Free Granted	N	No
150	End of Mission	N	No
153	Radio in-fill request	N	No
154	No compatible version	N	Yes
155	Initiation of a communication session	N	Yes
156	Termination of a communication session	N	Yes
157	SoM Position Report	N	No
159	Session Established	N	No

### 8.5.3 Track to Train radio messages

Mes. Id.	Message Name	Type	Invariant
2	SR Authorisation	N	No
3	Movement Authority	N	No
6	Recognition of exit from TRIP mode	N	No
8	Acknowledgement of Train Data	N	No
9	Request to Shorten MA	N	No
15	Conditional Emergency Stop	E	No
16	Unconditional Emergency Stop	E	No
18	Revocation of Emergency Stop	N	No
24	General message	N	No
27	SH Refused	N	No
28	SH Authorised	N	No
33	MA with Shifted Location Reference	N	No
34	Track Ahead Free Request	N	No
37	In-fill MA	N	No
40	Train Rejected	N	No
32	Configuration Determination	N	Yes
38	Initiation of a communication session	N	Yes
39	Acknowledgement of termination of a communication session	N	Yes
41	Train Accepted	N	No
43	SoM position report confirmed by RBC	N	No

8.6 Definition of Radio Messages from Train to Track

8.6.1 Message 129: Validated Train Data

Field No.	VARIABLE/ PACKET	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	NID_ENGINE	
5	Packet 0 or 1	
6	Train data	Train - track packet type 11.

8.6.2 Message 130: Request for Shunting

Field No.	VARIABLE/ PACKET	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	NID_ENGINE	
5	Packet 0 or 1	

8.6.3 Message 132: MA Request

Field No.	VARIABLE/ PACKET	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	NID_ENGINE	
5	Q_TRACKDEL	
6	Packet 0 or 1	

8.6.4 Message 136: Train Position Report

Field No.	VARIABLE/ PACKET	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	NID_ENGINE	
5	Packet 0 or 1	
6	Optional packets	

8.6.5 Message 137: Request to Shorten MA is granted

Field No.	VARIABLE/ PACKET	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	NID_ENGINE	
5	T_TRAIN	Time stamp contained in the request.
6	Packet 0 or 1	

8.6.6 Message 138: Request to Shorten MA is rejected

Field No.	VARIABLE/ PACKET	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	NID_ENGINE	
5	T_TRAIN	Time stamp contained in the request.
6	Packet 0 or 1	

## 8.6.7 Message 146: Acknowledgement

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	NID_ENGINE	
5	T_TRAIN	Time stamp contained in the message that is acknowledged.

## 8.6.8 Message 147: Acknowledgement of Emergency Stop

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	NID_ENGINE	
5	NID_EM	Identification Number of the acknowledged Emergency Message.
6	Q_EMERGENCYSTOP	Qualifier to indicate whether the train has overpassed the emergency stop location or not when receiving an emergency stop message
7	Packet 0 or 1	

## 8.6.9 Message 149: Track Ahead Free Granted

Field No.	VARIABLE/ PACKET	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	NID_ENGINE	
5	Packet 0 or 1	

## 8.6.10 Message 150: End of Mission

Field No.	VARIABLE/ PACKET	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	NID_ENGINE	
5	Packet 0 or 1	

## 8.6.11 Message 153: Radio in-fill request

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_TELEGRAM	
2	L_TELEGRAM	
3	T_TRAIN	
4	NID_ENGINE	
5	NID_C	identity of the country of the "target" main balise group
6	NID_BG	identity of the "target" main balise group
7	Q_INFILL	start, end of in-fill
8	Packet 0 or 1	

8.6.12 Message 154: No compatible version

Field No.	VARIABLE/ PACKET	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	NID_ENGINE	

8.6.13 Message 155: Initiation of a communication session

Field No.	VARIABLE/ PACKET	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	NID_ENGINE	

8.6.14 Message 156: Termination of a communication session

Field No.	VARIABLE/ PACKET	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	NID_ENGINE	

8.6.15 Message 157: SoM Position Report

Field No.	VARIABLE/ PACKET	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	

3	T_TRAIN
4	NID_ENGINE
5	Q_STATUS
6	Packet 0 or 1
7	Optional packets

8.6.16 Intentionally deleted

8.6.17 Message 159: Session established

Field No.	VARIABLE/ PACKET	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	NID_ENGINE	
5	Optional Packet	

### 8.7 Definition of Radio Messages from Track to Train

#### 8.7.1 Message 2: SR Authorisation

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	M_ACK	
5	NID_LRBG	
6	Q_SCALE	
7	D_SR	
8	Optional packets	

#### 8.7.2 Message 3: Movement Authority

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	M_ACK	
5	NID_LRBG	
6	Level 2/3 Movement Authority	Packet 15
7	Optional packets	

#### 8.7.3 Message 6: Recognition of exit from TRIP mode

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	M_ACK	
5	NID_LRBG	

#### 8.7.4 Message 8: Acknowledgement of Train Data

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	M_ACK	
5	NID_LRBG	
6	T_TRAIN	Reference to received train data message

8.7.5 Message 9: Request to Shorten MA

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	M_ACK	
5	NID_LRBG	
6	Level 2/3 Movement Authority	Packet 15
7	Optional packets	

8.7.6 Message 15: Conditional Emergency Stop

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	M_ACK	
5	NID_LRBG	
6	NID_EM	Identification Number of the Emergency Stop Message.
7	Q_SCALE	
8	Q_DIR	
9	D_EMERGENCYSTOP	Distance between LRBG and the position reference to the emergency stop.

8.7.7 Message 16: Unconditional Emergency Stop

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	M_ACK	
5	NID_LRBG	
6	NID_EM	Identification Number of the Emergency Stop Message.

8.7.8 Message 18: Revocation of Emergency Stop

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	M_ACK	
5	NID_LRBG	
6	NID_EM	Identification Number of the Emergency Stop Message.

8.7.9 Message 24: General message

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	M_ACK	
5	NID_LRBG	
6	Optional packets	

8.7.10 Message 27: SH Refused

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	M_ACK	
5	NID_LRBG	
6	T_TRAIN	Time stamp of the shunting request.

8.7.11 Message 28: SH Authorised

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	M_ACK	
5	NID_LRBG	
6	T_TRAIN	Time stamp of the shunting request.
7	Optional packets	

8.7.12 Message 32: Configuration Determination

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	M_ACK	
5	NID_LRBG	
6	M_VERSION	Version of the ERTMS/ETCS language.

8.7.13 Message 33: MA with Shifted Location Reference

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	M_ACK	
5	NID_LRBG	
6	Q_SCALE	
7	D_REF	Reference Distance
8	Level 2/3 Movement Authority	Packet 15
9	Optional packets	

8.7.14 Message 34: Track Ahead Free Request

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	M_ACK	
5	NID_LRBG	
6	Q_SCALE	
7	Q_DIR	
8	D_TAFDISPLAY	
9	L_TAFDISPLAY	

8.7.15 Message 37: In-fill MA

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	M_ACK	
5	NID_LRBG	
6	Infill Location Reference	Packet 136
7	Level 1 Movement Authority	Packet 12
8	Optional packets	

8.7.16 Message 38: Initiation of a communication session

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	(unknown)
4	M_ACK	(yes)
5	NID_LRBG	(unknown)

8.7.17 Message 39: Acknowledgement of termination of a communication session

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	M_ACK	(no)
5	NID_LRBG	

8.7.18 Message 40: Train Rejected

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	M_ACK	
5	NID_LRBG	

8.7.19 Message 41: Train Accepted

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	M_ACK	
5	NID_LRBG	

8.7.20 Intentionally deleted

8.7.21 Message 43: SoM position report confirmed by RBC

Field No.	VARIABLE	Remarks
1	NID_MESSAGE	
2	L_MESSAGE	
3	T_TRAIN	
4	M_ACK	
5	NID_LRBG	



## ประวัติผู้เขียน

ชื่อ – สกุล	นาย เอกสิทธิ์ ศรีมุกดา
วัน เดือน ปี เกิด	16 กรกฎาคม พ.ศ. 2511
สถานที่เกิด	จังหวัด สกลนคร
ประวัติการศึกษา	ระดับปริญญาตรีจาก สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้า พระนครเหนือ คณะวิทยาศาสตร์ประยุกต์ ภาควิชาฟิสิกส์อุตสาหกรรม และอุปกรณ์การแพทย์
ประวัติการทำงาน	
ส.ค. 2535 – ส.ค. 2537	บริษัท ไลต์ออน อินดัสตรี (ประเทศไทย) จำกัด
ส.ค. 2537 – ส.ค. 2538	บริษัท แมกทริก จำกัด
ส.ค. 2538 – ส.ค. 2541	บริษัท อวาตา จำกัด
ก.ค. 2542 – ปัจจุบัน	บริษัท บอมบาร์ดิเ อ ทรานสปอร์ตเทชั่น (ประเทศไทย) จำกัด

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้