

สำนักหอสมุดกลาง พระจอมเกล้าลาดกระบัง

**โปรแกรมการวัดความผิดเพี้ยนทางแอมพลิจูดและกรุปดีเลย์โดย
ใช้สัญญาณทดสอบมอดูเลต 20T ไซน์กำลังสองพัลส์
Program Measurement of Amplitude and Group Delay Chrominance
Distortion with the Modulated 20T Sine-Squared Pulse**



โดย
นางสาวนภาพร อุ่นแสงจันทร์
นายวิทรวัช เป็นน้อง

เลขหมู่
เลขทะเบียน..... **83085**
วัน,เดือน,ปี..... **5 2 2551**

b. **11064091**
i.

**ปริญญานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต
ภาควิชาวิศวกรรมสารสนเทศ
คณะวิศวกรรมศาสตร์
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
ปีการศึกษา 2550**

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

**PROGRAM MEASUREMENT OF AMPLITUDE AND GROUP DELAY
CHROMINANCE DISTORTION WITH THE MODULATED
20T SINE-SQUARED PULSE**



**A THESIS SUBMITTED IN PARTIAL FULFILLMENT OF
THE REQUIREMENT FOR THE DEGREE OF
BACHELOR IN DEPARTMENT OF INFORMATION ENGINEERING
FACULTY OF ENGINEERING
KING MONGKUT'S INSTITUTE OF TECHNOLOGY LADKRABANG**

2007

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

หัวข้อวิทยานิพนธ์ โปรแกรมการวัดความผิดเพี้ยนทางแอมพลิจูดและกรุปดีเลย์
โดยใช้สัญญาณทดสอบมอดูเลต 20T ไซน์กำลังสองพัลส์

Thesis Title Program Measurement of Amplitude and Group Delay Chrominance
Distortion with the Modulated 20T Sine-Squared Pulse

ชื่อนักศึกษา นางสาวณภาพร อุ่นแสงจันทร์ รหัสนักศึกษา 47012111
นายวิทรวิษ เป็นอ่อง รหัสนักศึกษา 47012138

อาจารย์ที่ปรึกษา อาจารย์วันวิสา ชัชวงษ์

อาจารย์ที่ปรึกษาร่วม รศ.ดร. กนก เจนจิระพงษ์เวช

ระดับการศึกษา ปริญญาตรี วิศวกรรมศาสตรบัณฑิต
สาขาวิศวกรรมสารสนเทศ

ภาควิชา วิศวกรรมสารสนเทศ

ปีการศึกษา ปีการศึกษา 2550

หัวข้อวิทยานิพนธ์ฉบับนี้ได้รับการอนุมัติให้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษิตตามหลักสูตร
วิศวกรรมศาสตรบัณฑิตคณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหาร
ลาดกระบัง



(อาจารย์วันวิสา ชัชวงษ์)

อาจารย์ผู้ควบคุมวิทยานิพนธ์

ลิขสิทธิ์ของคณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

หัวข้อปริญญานิพนธ์	โปรแกรมการวัดความคิดเขียนทางแอมพลิจูดและกรูฟตีเลีย
	โดยใช้สัญญาณทดสอบมอดูเลต 20T ไซน์กำลังสองพัลส์
ชื่อนักศึกษา	นางสาวนภาพร อุ่นแสงจันทร์
	นายวิทรวัช เป็นอ่อง
อาจารย์ที่ปรึกษา	อ. วันวิสา ชัชวงษ์
อาจารย์ที่ปรึกษาร่วม	รศ.ดร. กนก เชนจิระพงษ์เวช
ระดับการศึกษา	ปริญญาตรี วิศวกรรมศาสตรบัณฑิต
	สาขาวิศวกรรมสารสนเทศ
ภาควิชา	วิศวกรรมสารสนเทศ
ปีการศึกษา	2550

บทคัดย่อ

ในระบบการส่งสัญญาณ โทรทัศน์สี สัญญาณถูกส่งผ่านตัวกลางต่างๆทำให้คุณภาพของสัญญาณผู้รับนั้นเกิดความผิดเพี้ยนขึ้น ซึ่งเป็นปัญหากับผู้รับสัญญาณ ปริญญานิพนธ์นี้กล่าวถึงโปรแกรมการวัดความคิดเขียนทางแอมพลิจูดและกรูฟตีเลียของสัญญาณโทรทัศน์สี โดยใช้สัญญาณมอดูเลต 20T ไซน์กำลังสองพัลส์มาทดสอบ ในการออกแบบโปรแกรมการวัดความคิดเขียนดังกล่าวข้างต้นได้นำเอาสัญญาณทดสอบมอดูเลต 20T ไซน์กำลังสองพัลส์มาช่วยในการวัดค่าความคิดเขียนของสัญญาณโทรทัศน์สี ผลการทดลองโปรแกรมดังกล่าวนี้จะให้ผลใกล้เคียงกับค่าความเป็นจริงด้วยโปรแกรมทางคอมพิวเตอร์นี้

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Thesis Title	Program Measurement of Amplitude and Group Delay Chrominance Distortion with the Modulated 20T Sine-Squared Pulse	
Student	Miss Napaorn Aunsangchan	Mr. Wittawat Panoang
Advisor	Miss Vanvisa Chutchavong	
Co-Advisor	Assoc. Prof. Dr. Kanok Janchitrapongvej	
Graduate Level	Bachelor Degree Of Information Engineering	
Academic Year	2007	

ABSTRACT

In color television signal transmission system, video signal which transmit through channel are normally deteriorate the color television signal. It's problem for receiver. This project is imply the programe measure for Amplitude and Group Delay values. It tests color television used the Modulated 20T Sine-Squared Pulse. The Programe Designing bring the Modulated 20T Sine-Square Pulse help to measure distortion of color television signal. The experiment and theory are results by the computer programe.

กิตติกรรมประกาศ

ปริญญาโทฉบับนี้สำเร็จลุล่วงเป็นผลสำเร็จ โดยได้รับความช่วยเหลือจากหลายๆ ฝ่าย ทางคณะผู้จัดทำขอขอบพระคุณ รศ.ดร. กนก เจนจิระพงศ์เวช และอาจารย์วันวิสา ชัชวงษ์ ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ ผู้คอยช่วยเหลือ ให้คำปรึกษา คำแนะนำในเรื่องต่างๆ ตลอดจนคณาจารย์ทุกท่านในภาควิชาวิศวกรรมสารสนเทศที่ให้การอบรมสั่งสอน ให้วิชาความรู้ทางด้านวิชาการ

ขอขอบพระคุณบูรพาจารย์ทุกท่านผู้เขียนเอกสารและคำอ้างอิงที่เป็นประโยชน์ ขอบขอบคุณเพื่อนๆทุกคนที่ให้ความช่วยเหลือและเป็นกำลังใจที่ดีเสมอมา ขอขอบคุณพี่ๆ(บางคน)ที่ห้องฮาร์ดแวร์และmr_S จาก www.todaystep.com ที่ให้ความอนุเคราะห์ในด้านอุปกรณ์และคำแนะนำในการทำอุปกรณ์ รวมทั้งขอขอบพระคุณภาควิชาวิศวกรรมสารสนเทศ คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง ที่ได้ให้คณะผู้จัดทำมีโอกาสเข้ามาศึกษา ณ สถาบันแห่งนี้

สุดท้ายนี้คณะผู้จัดทำขอกราบขอบพระคุณบิดา มารดาและครอบครัวอันเคารพขัง ที่เป็นกำลังใจและสนับสนุนในทุกๆด้าน จึงขอขอบพระคุณมา ณ ที่นี้ด้วย

นภาพร อุ่นแสงจันทร์
วิฑวัช เป็นอ่อง
คณะผู้จัดทำ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สารบัญ

บทคัดย่อ	ก
Abstract	ข
กิตติกรรมประกาศ	ค
สารบัญ	ง
สารบัญรูป	ช
สารบัญตาราง	ฉ
บทที่ 1 บทนำ	1
1.1 วัตถุประสงค์	1
1.2 ขอบเขตของโครงการ	1
1.3 ขั้นตอนการดำเนินงาน	2
บทที่ 2 ทฤษฎีและหลักการ	3
2.1 หลักการของการส่งและการรับโทรทัศนีสี	5
2.2 การส่งและการรับโทรทัศนีสี	5
2.3 การส่งและการรับโทรทัศนีสีในทางปฏิบัติ	6
2.4 สัญญาณโทรทัศนีสีประกอบด้วยอะไรบ้าง	7
2.5 ระบบโทรทัศนีสี	10
2.5.1 โทรทัศนีสีระบบเอ็น.ที.เอส.ซี.	10
2.5.2 โทรทัศนีสีระบบ พี.เอ.แอล.	14
2.5.3 โทรทัศนีสีระบบ เอส.อี.ซี.เอ.เอ็ม.	16
2.6 อุปกรณ์แสดงค่า (Hardware)	16
2.6.1 ทฤษฎีไมโครคอนโทรลเลอร์	16
2.6.2 คุณสมบัติของไมโครคอนโทรลเลอร์ตระกูล MCS-51	17
2.6.3 ลักษณะการจัดขภาพภายนอกของไมโครคอนโทรลเลอร์ MCS-51	18

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สารบัญ (ต่อ)

บทที่ 3 ความผิดเพี้ยนในระบบการส่งสัญญาณโทรทัศน์	19
3.1 ชนิดของความผิดเพี้ยน	19
3.2 ความผิดเพี้ยนเชิงเส้น	20
3.3 ความผิดเพี้ยนของรูปสัญญาณส่องสว่าง	20
3.4 ความผิดเพี้ยนรูปสัญญาณลงโทม	20
3.5 ความผิดเพี้ยน ฟิสิกส์-โทมเวฟฟอร์ม	21
3.6 ความผิดเพี้ยน โลกน-โทมเวฟฟอร์ม	23
3.6.1 ความผิดเพี้ยนที่เกิดเนื่องจากคุณลักษณะที่ความถี่กลาง	25
3.6.2 ความผิดเพี้ยนที่เกิดเนื่องจากคุณลักษณะที่ความถี่สูง	27
3.7 ความผิดเพี้ยนชอท -โทม เวฟฟอร์ม	27
3.8 การวัดค่าความผิดเพี้ยนของสัญญาณโทรทัศน์	28
3.8.1 การวัดความผิดเพี้ยนของอัตราการขยายและคี่เลย์ โดยใช้สัญญาณพัลส์ มอดูเลชัน ไซน์กำลังสอง	28
3.8.2 การคำนวณหาความถี่สเปคตรัมของ สัญญาณรวมมอดูเลตพัลส์ 20T	30
3.8.3 ทฤษฎีและการหาสูตรสำเร็จของความผิดเพี้ยน ของอัตราการขยายและคี่เลย์	32
3.9 สาเหตุของการผิดเพี้ยน โดยความแตกต่าง ของอัตราขยายอย่างเดียว	35
3.10 สาเหตุของการผิดเพี้ยน โดยความแตกต่างของคี่เลย์อย่างเดียว	36
3.11 กรณีที่เกิดการผิดเพี้ยนทางอัตราการขยายและคี่เลย์ พร้อมกัน	37
บทที่ 4 ผลการทดลองและผลลัพธ์	39
4.1 ผลการทดลองการใช้โปรแกรมวัดความผิดเพี้ยนร่วมกับสาร์แวร์	39
4.2 Software	43
4.3 Hardware	43

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สารบัญ (ต่อ)

บทที่ 5 สรุป	40
5.1 สรุปผลการดำเนินงาน	40
5.2 ปัญหาที่เกิดขึ้นและแนวทางแก้ไข	40
5.3 แนวทางพัฒนาในอนาคต	40



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สารบัญรูป

รูปที่ 2.1 ส่วนประกอบของภาพในรูปซึ่งมีพื้นที่เท่ากัน	5
รูปที่ 2.2 ระบบการส่งและการรับโทรทัศนีสี	6
รูปที่ 2.3 สัญญาณคัลเลอร์เบิร์ต	9
รูปที่ 2.4 สัญญาณโทรทัศนีสี่ให้ภาพสีของโทรทัศนีสีระบบ เอ็น.ที.เอส.จี.	10
รูปที่ 2.5 การกระจายกำลังงานที่ความถี่ต่างๆในสัญญาณที่ให้ภาพสี	13
รูปที่ 2.6 การจัดขาของไมโครคอนโทรลเลอร์ MCS-51	18
รูปที่ 3.1 แสดงขอบเขตชนิดของความถี่	20
รูปที่ 3.2 แสดงความถี่รูปสัญญาณลงโม้	21
รูปที่ 3.3 ความถี่ฟิลด์-โม้เวฟฟอร์ม	22
รูปที่ 3.4 แสดงความถี่รูปสัญญาณสี่เหลี่ยม Sag	23
รูปที่ 3.5 แสดงผลตอบสนองของสัญญาณรูปสี่เหลี่ยมต่อคุณลักษณะทางขนาดและกรู๊ปเดย์	25
รูปที่ 3.6 ผลตอบสนองของสัญญาณต่อ LPF ทางอุดมคติและวงจร RC	27
รูปที่ 3.7 สัญญาณพัลส์ ซายน์กำลังสองเทียบกับสัญญาณซายน์	28
รูปที่ 3.8 รูปวงจรผลิตสัญญาณรวมมอดูเลต 20T	29
รูปที่ 3.9 แสดงการรวมสัญญาณ (b) + (c)	30
รูปที่ 3.10 แสดงความถี่สเปกตรัมของสัญญาณรวมพัลส์ 20 T	32
รูปที่ 3.11 แสดงความแตกต่างของความถี่ของอัตราขยายอย่างเดี่ยว	35
รูปที่ 3.12 แสดงการถี่ของดีเลย์เพียงอย่างเดี่ยว	37
รูปที่ 3.13 แสดงความถี่ทางอัตราขยายและดีเลย์ พร้อมกัน	37
รูปที่ 4.1 อุปกรณ์ในการทดลอง	39
รูปที่ 4.2 รูปแสดงค่า Gain = +3dB , Time Delay = +100 ns	39
รูปที่ 4.3 รูปแสดงค่า Gain = +3dB , Time Delay = 0 ns	40
รูปที่ 4.4 รูปแสดงค่า Gain = +3dB , Time Delay = -100 ns	40
รูปที่ 4.5 รูปแสดงค่า Gain = 0 dB , Time Delay = -100 ns	40

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สารบัญรูป(ต่อ)

รูปที่ 4.6 รูปแสดงค่า Gain = 0 dB , Time Delay = 0 ns	41
รูปที่ 4.7 รูปแสดงค่า Gain = 0 dB , Time Delay = -100 ns	41
รูปที่ 4.8 รูปแสดงค่า Gain = -3 dB , Time Delay = +100 ns	41
รูปที่ 4.9 รูปแสดงค่า Gain = -3 dB , Time Delay = 0 ns	42
รูปที่ 4.10 รูปแสดงค่า Gain = -3 dB , Time Delay = -100 ns	42
รูปที่ 4.11 รูปวงจร	44



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สารบัญตาราง

ตารางที่ 3.1 การจำแนกความผิดเพี้ยนเชิงเส้น

19



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทที่ 1

บทนำ

สัญญาณภาพเป็นสัญญาณรวม(Composite waveform)ซึ่งประกอบด้วยสัญญาณส่องสว่าง (Luminance signal)กับสัญญาณสี(Chrominance signal) และสัญญาณซิงค์(Sync signal)สัญญาณภาพโทรทัศน์นั้นมีแถบความถี่กว้าง ดังนั้นเมื่อส่งไปยังเครื่องรับซึ่งสัญญาณต้องผ่านช่องสัญญาณต่างๆ เช่นอากาศหรือวงจรกรองความถี่ภายในเครื่องรับ เป็นต้น ทำให้องค์ประกอบทางด้านความถี่สูงซึ่งส่วนใหญ่จะเป็นสัญญาณสีมีความผิดเพี้ยนไปทำให้อัตราส่วนระหว่างสัญญาณแสงสว่างกับสัญญาณสี เกิดความไม่สมดุล ทำให้สีของภาพที่มองเห็นที่จอโทรทัศน์เพี้ยนไป ในการทดสอบระบบโทรทัศน์เพื่อดูความผิดเพี้ยนของสัญญาณโทรทัศน์นั้นส่วนใหญ่จะนิยมนำเอาสัญญาณทดสอบมาใช้มากกว่าการใช้สัญญาณภาพจริง ๆ ทั้งนี้เพราะสัญญาณสอบนั้นเป็นสัญญาณที่มีรูปแบบที่แน่นอนเมื่อป้อนสู่ระบบแล้วหากระบบมีความบกพร่องจนทำให้สัญญาณผิดเพี้ยนไปก็สามารถสังเกตเห็นได้ง่ายซึ่งสัญญาณที่นิยมใช้กันคือ สัญญาณพัลส์ซายน์กำลังสองแบบ T และ 2T สำหรับทดสอบโทรทัศน์ขาว-ดำและสัญญาณมอดูเลต 20 T ซายน์กำลังสองสำหรับโทรทัศน์สี ความผิดเพี้ยนของสัญญาณโทรทัศน์ โดยเฉพาะความผิดเพี้ยนของสัญญาณนั้นเกิดขึ้นบ่อยและเห็นได้ชัดซึ่งจะสามารถแบ่งความผิดเพี้ยนออกได้เป็นสามชนิดกล่าวคือ ความผิดเพี้ยนทางขนาด ความผิดเพี้ยนทางมุม ความผิดเพี้ยนทั้งขนาดและทางมุม

1.1 วัตถุประสงค์

1. เพื่อวัดสัญญาณความผิดเพี้ยนของแอมพลิจูด โดยใช้สัญญาณทดสอบ มอดูเลต 20T ไชน์กำลังสองพัลส์
2. เพื่อวัดสัญญาณความผิดเพี้ยนของกรูฟิเคิลลิชโดยใช้สัญญาณทดสอบ มอดูเลต 20T ไชน์กำลังสองพัลส์

1.2 ขอบเขตของโครงการ

เขียนโปรแกรมการวัดความผิดเพี้ยนทางแอมพลิจูดและกรูฟิเคิลลิชโดยใช้สัญญาณทดสอบ มอดูเลต 20T ไชน์กำลังสองพัลส์ ของระบบโทรทัศน์สีและสัญญาณทดสอบสัญญาณโทรทัศน์สี พร้อมจอ LCD แสดงค่า

1.3 ขั้นตอนการดำเนินงาน

1. ศึกษาระบบโทรทัศนส์
2. ศึกษาสัญญาทดสอบ
3. ทดสอบผลการทดลองด้วยโปรแกรมMatlab
4. สร้างอุปกรณ์แสดงค่าที่วัดได้
5. ทดสอบอุปกรณ์แสดงค่า
6. ทดสอบโปรแกรมพร้อมแสดงค่าออกที่อุปกรณ์
7. สรุปผลการทดลอง



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทที่ 2

ทฤษฎีและหลักการ

2.1 หลักการของการส่งและการรับโทรทัศน์สี

โทรทัศน์สีกับโทรทัศน์ขาวดำ มีเรื่องราวและหลักการที่คล้ายคลึงกัน มาตรฐานของโทรทัศน์สีจะต้องเข้ากันได้กับมาตรฐานโทรทัศน์ขาวดำในระบบเดียวกันด้วยเสมอ ประชาชนทั่วไปที่มีทั้งเครื่องรับโทรทัศน์ทั้งแบบโทรทัศน์ขาวดำและแบบโทรทัศน์สี จึงจะสามารถรับชมโทรทัศน์ได้ กล่าวคือ เมื่อสถานีโทรทัศน์ส่งสัญญาณโทรทัศน์สีออกอากาศ นอกจากเครื่องรับโทรทัศน์จะสามารถรับสัญญาณโทรทัศน์สีนี้ได้เป็นภาพสีบนจอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์สีแล้ว ยังจะต้องทำให้เครื่องรับโทรทัศน์ขาวดำในเขตบริการ สามารถรับสัญญาณโทรทัศน์สีนี้เป็นภาพขาวดำบนจอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์ขาวดำด้วยความเข้ากันได้หรือความสามารถของเครื่องรับโทรทัศน์ขาวดำในการรับสัญญาณโทรทัศน์สีซึ่งมีชื่อพิเศษเรียกว่า compatibility หรือ correct reception of color TV transmission by B/W TV receivers นอกจากนั้นหากสถานีโทรทัศน์ขาวดำส่งสัญญาณโทรทัศน์ออกอากาศ นอกจากเครื่องรับโทรทัศน์ขาวดำในเขตบริการจะสามารถรับสัญญาณโทรทัศน์นี้ให้ปรากฏเป็นภาพขาวดำได้บนจอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์ขาวดำแล้ว ยังจะต้องสามารถทำให้เครื่องรับโทรทัศน์สีในเขตบริการรับสัญญาณโทรทัศน์นี้ได้ และมีภาพขาวดำบนจอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์สีด้วย ความสามารถในเรื่องนี้ มีชื่อพิเศษเรียกว่า reverse compatibility หรือ correct reproduction of B/W TV transmission by color TV receiver เนื่องด้วยการเลือกใช้มาตรฐานของโทรทัศน์สี จะต้องเข้ากันได้กับมาตรฐานของโทรทัศน์ขาวดำ ปัญหาต่างๆในการรับชมโทรทัศน์จึงไม่เกิดขึ้น สำหรับประเทศไทย ในระยะเวลาที่มีการส่งโทรทัศน์สีกันใหม่ๆ คงจะยังพอจำกันได้ว่า เมื่อสถานีโทรทัศน์สีไทยทีวี ช่อง 3 กับสถานีโทรทัศน์สีกองทัพบก ช่อง 7 ออกอากาศในระบบยุโรป 625 เส้น ต่อภาพ 25 ภาพต่อวินาที และเป็นโทรทัศน์สีระบบ PAL เครื่องรับโทรทัศน์ขาวดำแบบเก่าในระบบอเมริกันจะสามารถรับสัญญาณโทรทัศน์สีได้เป็นภาพขาวดำ ในช่อง 2 กับช่อง 9 ตามลำดับ ในขณะที่เดียวกัน ก่อนที่สถานีโทรทัศน์กองทัพบก ช่อง 7 ระบบอเมริกัน 525 เส้นต่อภาพ 30 ภาพต่อวินาที จะหยุดทำการส่งออกอากาศ เครื่องรับโทรทัศน์สีในเขตกรุงเทพมหานคร จะสามารถรับภาพได้เป็นภาพขาวดำที่ช่อง 5 เช่นเดียวกัน ความต้องการในเรื่องการให้บริการโทรทัศน์สีในเขตบริการที่มีเครื่องรับโทรทัศน์ขาวดำอยู่ด้วยเช่นนี้ มีอยู่ด้วยกันหลายประการ ซึ่งพอสรุปได้ดังต่อไปนี้

- (ก) หากสถานีโทรทัศน์สีส่งภาพสีออกอากาศ เครื่องรับโทรทัศน์ขาวดำจะต้องสามารถรับภาพสีนั้นได้เป็นภาพขาวดำ และเครื่องรับโทรทัศน์สีก็จะรับภาพนั้นเป็นภาพสีในทำนองเดียวกันหากสถานีโทรทัศน์สีส่งภาพขาวดำออกอากาศ ทั้งเครื่องรับโทรทัศน์สีกับเครื่องรับโทรทัศน์ขาวดำจะต้องรับภาพนั้นได้เป็นภาพขาวดำ
- (ข) สัญญาณโทรทัศน์สีที่ส่งออกอากาศ จะประกอบด้วยสัญญาณโทรทัศน์ขาวดำซึ่งให้ภาพขาวดำ หรือสัญญาณส่องสว่าง ที่เรียกว่า luminance signal กับสัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี ซึ่งเรียกว่า chrominance signal รวมกันอยู่ วิธีการรวมสัญญาณโทรทัศน์ทั้งสองชนิดเข้าด้วยกันนี้ขึ้นอยู่กับโทรทัศน์สีแต่ละระบบ
- (ค) สัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี (chrominance signal) จะต้องมีขอบเขตของความถี่อยู่ในย่านของความถี่สัญญาณโทรทัศน์ขาวดำ (luminance signal)

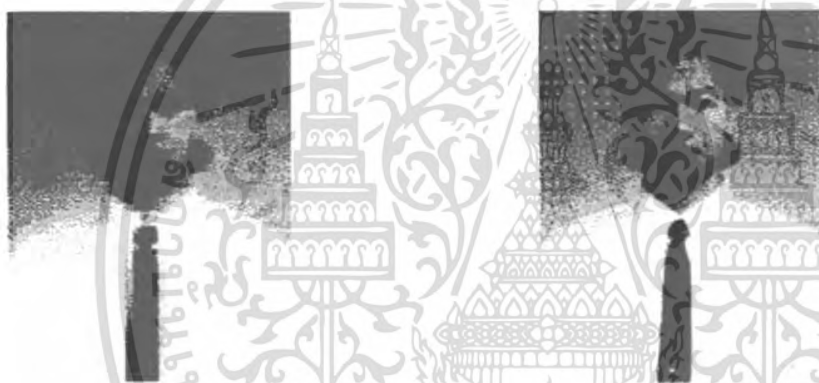
โทรทัศน์สีในโลกปัจจุบันนี้ มีอยู่หลายแบบหลายระบบต่าง ๆ กัน สถานีโทรทัศน์ไทยทีวีสีช่อง 3 กับสถานีโทรทัศน์สีกองทัพบก ช่อง 7 ซึ่งออกอากาศในกรุงเทพมหานคร เลือกส่งโทรทัศน์สีระบบ PAL ออกอากาศในมาตรฐานยุโรป 625 เส้นต่อภาพ 25 ภาพต่อวินาที แต่สถานีโทรทัศน์สีในประเทศสหรัฐอเมริกา ญี่ปุ่น และอีกหลายๆประเทศ กลับเลือกส่งโทรทัศน์สีระบบ NTSC นี้เป็นโทรทัศน์สีระบบแรกของโลก ซึ่งเริ่มใช้ในประเทศสหรัฐอเมริกา ตั้งแต่ประมาณปี ค.ศ. 1955 แต่เนื่องจากสภาวะการณ์ในเรื่องของระบบไฟฟ้าตามบ้าน (domestic line frequency) ของแต่ละประเทศแตกต่างกันออกไป จึงทำให้จำเป็นต้องมีโทรทัศน์สีระบบต่างๆขึ้นเพื่อความเหมาะสมคณะกรรมการที่ปรึกษาทางวิทยุระหว่างประเทศ (International Radio Consultative Committee หรือเรียกชื่อสั้นๆว่า CCIR) ซึ่งประกอบด้วยสมาชิกผู้แทนประเทศต่างๆ ได้เริ่มทำการศึกษารื่องโทรทัศน์สีระบบต่างๆขึ้น ตั้งแต่ประมาณปี ค.ศ. 1955 เพื่อที่จะได้จัดทำคำแนะนำให้ประเทศอื่นๆที่ยังมิได้มีโทรทัศน์สี ได้ศึกษาความเหมาะสมของโทรทัศน์สีระบบต่างๆ ในปัจจุบันนี้โทรทัศน์สีที่มีให้เลือกใช้กันแพร่หลายในโลกมีอยู่ด้วยกันสามระบบ ดังต่อไปนี้

- (ก) โทรทัศน์สีระบบ NTSC (National Television System Committee)
- (ข) โทรทัศน์สีระบบ PAL (Phase Alteration Line)
- (ค) โทรทัศน์สีระบบ SECAM (Sequential a Memorre)

2.2 การส่งและการรับโทรทัศน์สี

โทรทัศน์สีระบบต่างๆ มีหลักการส่งและหลักการรับโทรทัศน์คล้ายคลึงกับหลักการส่งและหลักการรับโทรทัศน์ขาวดำ กล่าวคือ แทนที่เครื่องส่งโทรทัศน์จะส่งสัญญาณภาพขาวดำไปให้เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

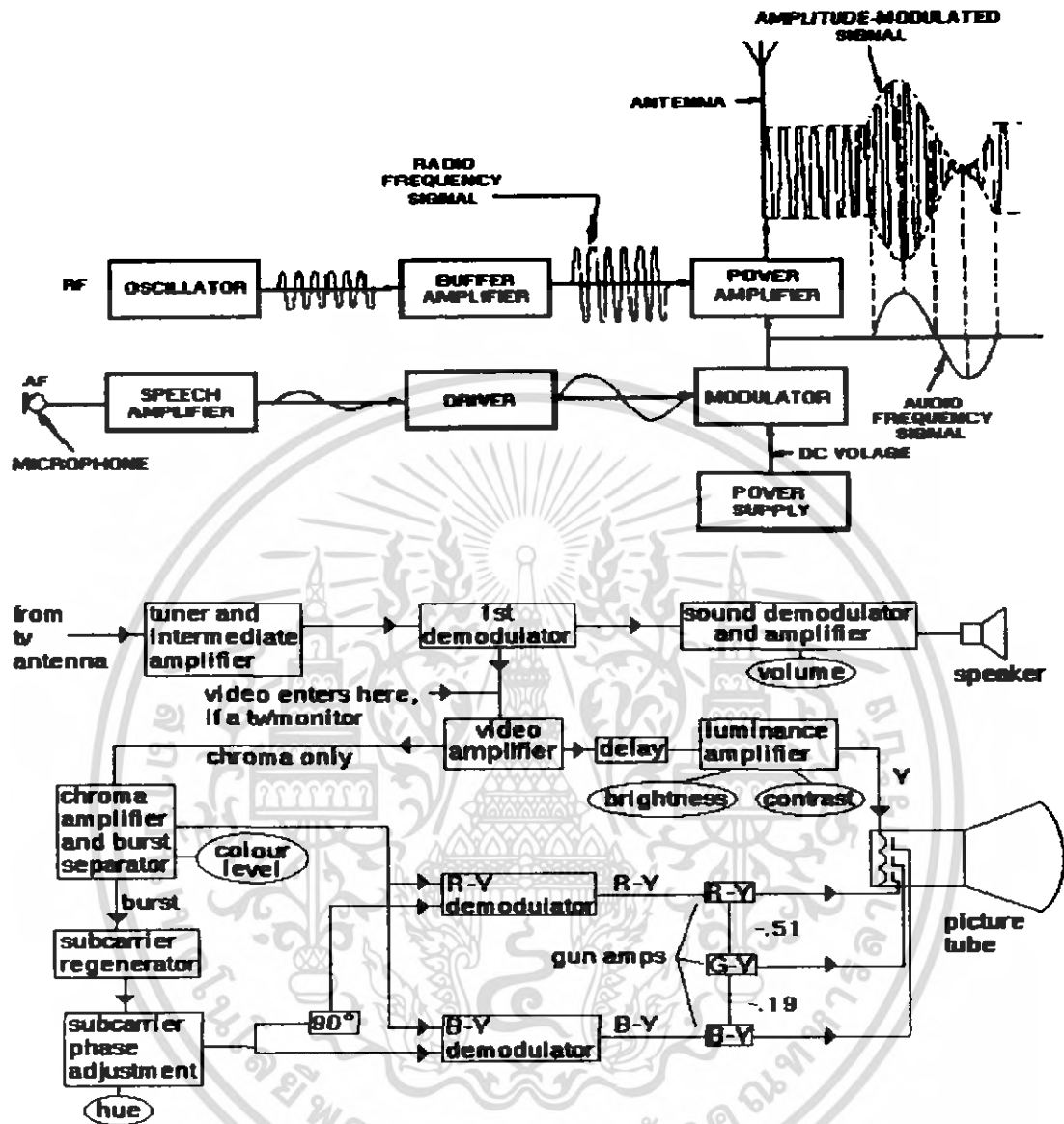
เครื่องรับโทรทัศน์ เครื่องส่งโทรทัศน์ก็จะส่งสัญญาณภาพสีไปแทน ภาพสีของเครื่องส่งโทรทัศน์ ประกอบด้วยภาพจากสัญญาณของแสงสีแดง-แสงสีเขียว-แสงสีน้ำเงิน เมื่อเครื่องรับโทรทัศน์ได้รับสัญญาณภาพสีนี้แล้ว ก็จะทำให้มีภาพสีปรากฏบนจอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์สีขึ้น ภาพที่มองเห็นนี้จะละเอียดหรือหยาบไม่น่าดู ขึ้นอยู่กับสิ่งที่เกี่ยวข้องหลายอย่าง สิ่งที่สำคัญก็คือ จำนวนจุดดำหรือจุดสีเล็กๆที่เป็นส่วนประกอบของภาพ ซึ่งมีชื่อเรียกว่า picture element ภาพเหล่านี้จะประกอบขึ้นด้วยจุดดำหรือจุดสีเล็กๆ ซึ่งมีทั้งส่วนดำสนิทและส่วนที่ดำจาง หรือส่วนที่มีสีเข้มกับส่วนที่มีสีจาง ขนาดของจุดดำหรือจุดสีในภาพที่มีดสนิทหรือมีสีเข้ม จะมองเห็นใหญ่กว่าขนาดของจุดดำหรือจุดสีในส่วนของภาพสีจาง จำนวนของจุดดำหรือจุดสีที่มีมากหรือน้อยนี้ จะมีผลทำให้ภาพมองดูละเอียดชัดเจนหรือหยาบไม่น่าดูแตกต่างกันด้วย



รูปที่ 2.1 ส่วนประกอบของภาพในรูปซึ่งมีพื้นที่เท่ากัน

2.3 การส่งและการรับโทรทัศน์สีในทางปฏิบัติ

สำหรับการส่งและการรับโทรทัศน์สีในทางปฏิบัติ เครื่องส่งโทรทัศน์สีและเครื่องรับโทรทัศน์สีจะต้องมีวงจรพิเศษเพื่อทำการส่งสัญญาณโทรทัศน์ขาวดำหรือสัญญาณส่องสว่าง (Luminance signal) ปะปนกันไปกับสัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี (chrominance signal) ตามที่แสดงไว้เป็นแผนผังในด้านการส่งโทรทัศน์สี



รูปที่ 2.2 ระบบการส่งและการรับโทรทัศน์สี

2.4 สัญญาณโทรทัศน์สีประกอบด้วยอะไรบ้าง

ตามที่ได้กล่าวมาแล้ว ความต้องการเรื่องการให้บริการโทรทัศน์สีในเขตบริการที่มีเครื่องรับโทรทัศน์ขาวดำอยู่ด้วย มีอยู่ด้วยกันสามประการ ประการแรกคือ เรื่องของ compatibility กับ reverse compatibility ประการที่สองคือ สัญญาณโทรทัศน์สีที่ส่งออกอากาศ จะต้องประกอบด้วย ส่วนที่เป็นสัญญาณส่องสว่าง (luminance signal) กับส่วนที่เป็นสัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี (chrominance signal) ประการที่สามคือ ความถี่ของสัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี (chrominance signal) จะต้องมียอบเขตอยู่ในความถี่เดียวกันกับสัญญาณส่องสว่าง (luminance signal) ในทางเอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นิยามเนื้อหาไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ปฏิบัติ กล้องโทรทัศน์สีจะช่วยเหลือทำให้เกิดสัญญาณแสงสีแดง-แสงสีเขียว-แสงสีน้ำเงินขึ้น ซึ่งหากจะทำการส่งสัญญาณแสงสีเหล่านี้ไปยังเครื่องรับโทรทัศน์โดยตรง จะเป็นการยุ่งยาก จึงใช้วิธีการนำสัญญาณแสงสีทั้งสามเหล่านี้ มาผสมกันในวงจรพิเศษ ซึ่งเรียกว่า วงจรเมตริกซ์ (matrix) เพื่อทำให้เกิดสัญญาณใหม่สองสัญญาณ คือสัญญาณโทรทัศน์ขาวดำ หรือสัญญาณส่องสว่าง (luminance signal) สัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี (chrominance signal) เมื่อสถานีโทรทัศน์ส่งสัญญาณต่างๆเหล่านี้ออกอากาศ เครื่องรับโทรทัศน์ขาวดำก็จะรับแต่เฉพาะสัญญาณโทรทัศน์ขาวดำ หรือส่วนที่เป็นสัญญาณส่องสว่าง (luminance signal) ส่วนเครื่องรับโทรทัศน์สี ก็จะรับสัญญาณโทรทัศน์ทั้งหมด แล้วทำให้เกิดเป็นภาพสีที่จอภาพตลอดต่อไป

กล่าวโดยสรุป สถานีโทรทัศน์สีจะต้องส่งสัญญาณต่างๆออกอากาศไปให้เครื่องรับโทรทัศน์เพื่อทำให้เกิดภาพสีขึ้นที่จอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์สี และภาพขาวดำที่จอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์ขาวดำ กับมีเสียงที่ลำโพงของเครื่องรับโทรทัศน์ ดังต่อไปนี้

- สัญญาณเสียง (sound signal)
- สัญญาณโทรทัศน์ขาวดำ หรือสัญญาณส่องสว่าง (luminance signal)
- สัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี (chrominance signal)
- สัญญาณซิงค์ ,แบดลิ่งกิ้ง และอีควัลไลซิง (synchronizing, blanking, and equalizing signals)
- สัญญาณซิงค์ของภาพสี (color sync signal)

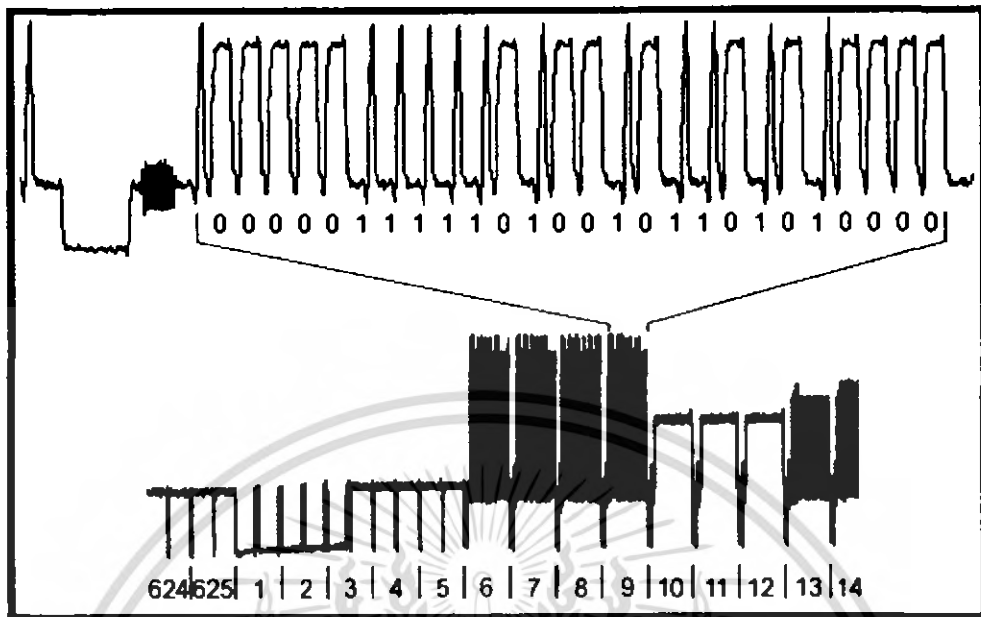
เหตุผลและความจำเป็นในการที่จะต้องส่งสัญญาณต่างๆเหล่านี้ มีดังต่อไปนี้

- (ก) สัญญาณเสียง (sound signal) เพื่อทำให้เกิดเสียงที่ลำโพงเครื่องรับโทรทัศน์ตามต้องการ
- (ข) สัญญาณโทรทัศน์ขาวดำ หรือสัญญาณส่องสว่าง (luminance signal) สัญญาณนี้ คือสัญญาณภาพ (video signal or brightness signal) ในเรื่องของโทรทัศน์ขาวดำนั่นเอง กล้องโทรทัศน์สีในห้องส่งโทรทัศน์ จะช่วยทำให้เกิดสัญญาณแสงสีแดง-แสงสีเขียว-แสงสีน้ำเงินขึ้น ซึ่งเราอาจใช้สัญลักษณ์ E_R , E_G , E_B แทนค่าสัญญาณทางไฟฟ้าเป็นโวลต์ที่ได้จากหลอดสีแดง-หลอดสีเขียว-หลอดสีน้ำเงิน ตามลำดับ สัญญาณแสงสีทั้งสามนี้ จะผ่านวงจรพิเศษ เรียกว่า วงจรเมตริกซ์ (matrix) เพื่อทำให้เกิดสัญญาณส่องสว่าง (brightness or video signal, or luminance signal) E_Y โดยมีส่วนผสมของแสงสีทั้งสามในอัตราส่วนที่แน่นอน ดังต่อไปนี้

$$E_Y = 0.299E_R + 0.587E_G + 0.114E_B$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

- (ค) สัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี (chrominance signal) สัญญาณนี้เป็นสัญญาณที่เครื่องส่งโทรทัศน์สีได้ทำการไปยังเครื่องรับโทรทัศน์เพื่อช่วยเหลือทำให้เกิดภาพสีขึ้นทางจอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์ คุณลักษณะของสัญญาณนี้จะขึ้นอยู่กับระบบของโทรทัศน์สีซึ่งมีอยู่สามระบบคือ โทรทัศน์สีระบบ NTSC, โทรทัศน์สีระบบ PAL และโทรทัศน์สีระบบ SECAM สัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสีในโทรทัศน์สีระบบ NTSC จะประกอบด้วยสัญญาณสีสองสัญญาณที่รวมกันอยู่ในรูปของ amplitude-modulated signal suppressed carrier โดยจะต้องทำให้มุมระหว่างคลื่นพาห์ทั้งสองต่างกันเก้าสิบองศา สัญญาณสีทั้งสองสัญญาณนี้ เครื่องรับโทรทัศน์สีจะมีวงจรพิเศษแยกออกมาเพื่อนำไปใช้ในการควบคุมเรื่องแสงสี (hue) และการอิ่มตัวของแสงสี (saturation) ของภาพสีที่ปรากฏบนจอหลอดภาพ สัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสีนี้ จะใช้คลื่นพาห์ของสัญญาณ หรือคลื่นพาห์ของสัญญาณสี (color subcarrier) ที่ความถี่ 3.58 เมกะเฮิรตซ์ และจะต้องรวมกันกับสัญญาณโทรทัศน์ขาวดำ หรือสัญญาณส่องสว่าง (luminance signal) เพื่อใช้คลื่นพาห์ของเครื่องส่งโทรทัศน์สีนำออกอากาศเพื่อส่งต่อไปให้ถึงเครื่องรับโทรทัศน์สี วิธีการส่งสัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสีรวมไปกับสัญญาณส่องสว่าง โดยการนำคลื่นพาห์ของสัญญาณสีนี้เป็นวิธีการพิเศษในทางไฟฟ้า ซึ่งเรียกว่า multiplex transmission
- (ง) สัญญาณซิงค์, แบล็งกิ้ง และอีควัลไลซิง (synchronization, blanking, and equalizing signals) สัญญาณดังกล่าวนี้มีลักษณะเช่นเดียวกับสัญญาณซิงค์ สัญญาณแบล็งกิ้ง และสัญญาณอีควัลไลซิง ในเรื่องโทรทัศน์ขาวดำทุกประการ
- (จ) สัญญาณซิงค์ของภาพสี (color sync signal) เนื่องจากสัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี อยู่ในรูปของ amplitude-modulated signal (suppressed carrier) ซึ่งเมื่อเครื่องรับโทรทัศน์สีรับได้แล้ว ก็จำเป็นต้องใช้คลื่นพาห์ของภาพสี หรือคลื่นพาห์ของสัญญาณสี (color subcarrier) ที่เหมือนกันกับที่ใช้ในเครื่องส่งโทรทัศน์ด้วย ฉะนั้น เครื่องรับโทรทัศน์สีจึงจำเป็นต้องมีวงจรผลิตคลื่นพาห์ของภาพสี หรือคลื่นพาห์ของสัญญาณสีที่ต้องการขึ้น เพื่อทำให้คลื่นพาห์ของภาพสี หรือคลื่นพาห์ของสัญญาณสีที่ใช้ในด้านเครื่องส่งโทรทัศน์กับด้านรับโทรทัศน์สี มีความถี่และเฟส (phase angle) ที่ถูกต้องตรงกัน เครื่องส่งโทรทัศน์จึงจำเป็นต้องส่งสัญญาณซิงค์ของภาพสี (color sync signal) ไปให้เครื่องรับโทรทัศน์สี โดยส่งไปในส่วนของ back porch ของซิงค์พัลส์ทางแนวนอน ซึ่งเรียกสัญญาณซิงค์ของภาพสีนี้ว่า คลื่นพาห์เบิร์สต์ (color burst)



รูปที่ 2.3 สัญญาณคัลเลอร์เบอร์สต์

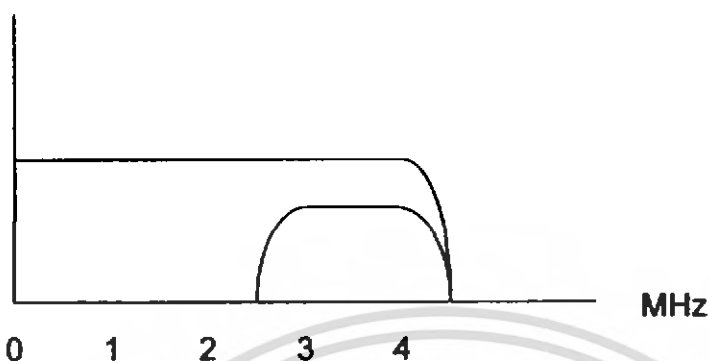
2.5 ระบบโทรทัศน์

ความแตกต่างของโทรทัศน์ระบบต่างๆ อยู่ที่วิธีการและวงจรในการส่งสัญญาณโทรทัศน์ที่ ให้ภาพสีรวมไปกับสัญญาณโทรทัศน์ขาวดำ หรือสัญญาณส่องสว่างเท่านั้น

2.5.1 โทรทัศน์สีระบบเอ็น.ที.เอส.ซี. (NTSC color TV System)

โทรทัศน์สีระบบแรกของโลกคือโทรทัศน์สีระบบอเมริกันเอ็น.ที.เอส.ซี. ซึ่งเป็นโทรทัศน์ สีของสหรัฐอเมริกา และต่อมาก็ได้แพร่หลายไปอีกในหลายประเทศที่ใช้โทรทัศน์ระบบอเมริกัน 525 เส้นต่อภาพ 30 ภาพต่อวินาที หลักการของการส่งโทรทัศน์สีระบบนี้ ได้แสดงไว้ดังรูปโดย กล้องโทรทัศน์สีจะทำให้เกิดสัญญาณทางไฟฟ้าจากแสงสีแดง-แสงสีเขียว-แสงสีน้ำเงิน มีขนาด E_r , E_g , E_b ตามลำดับ แสงสีทั้งสามนี้ จะผสมกับวงจรพิเศษที่เรียกว่า วงจรเมตริกซ์ (matrix circuit) การบวกกลมผสมสีทางไฟฟ้าของแสงสีแดง-แสงสีเขียว-แสงสีน้ำเงิน เหล่านี้ จะทำให้เกิดสัญญาณ โทรทัศน์ขาวดำหรือสัญญาณส่องสว่าง (luminance signal) E_Y กับสัญญาณโทรทัศน์ที่ทำให้ภาพสี (chrominance signal) สองสัญญาณคือ inphase signal voltage E_I และ quadrature-phase color signal voltage E_Q โดยมีส่วนผสมของแสงสีทั้งสามดังต่อไปนี้

สัญญาณภาพสีรวม



รูปที่ 2.4 สัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสีของโทรทัศน์ระบบ เอ็น.ที.เอส.ซี.

เพื่อหลีกเลี่ยงการรบกวนที่อาจเกิดขึ้นในการส่งสัญญาณทางไฟฟ้าเหล่านี้ จากเครื่องส่งโทรทัศน์ไปยังเครื่องรับโทรทัศน์ จึงใช้วิธีการ double modulation AM-AM กล่าวคือ สัญญาณภาพสีทั้งสองสัญญาณจะมีคลื่นพาห้ของตัวเองโดยเฉพาะ เรียกว่า คลื่นย่อยสี (color subcarrier) สัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี E_c กับ E_0 จะผ่านเข้าไปยัง encoder ซึ่งมี balanced modulator อยู่สองชุด แต่ละชุดจะมีคลื่นย่อยสี (color subcarrier) ซึ่งมีความถี่เดียวกัน แต่มีเฟส (phase angle) ต่างกันอยู่เก้าสิบองศา ผลลัพธ์ที่ได้จาก balance modulator ทั้งสองนี้ ก็คือ สัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสีทางไฟฟ้าสองชุด ซึ่งแต่ละชุดจะอยู่ในรูปร่างของ amplitude-modulated suppressed-carrier double-sidebands สัญญาณเหล่านี้ จะนำไปรวมกับสัญญาณโทรทัศน์ขาวดำหรือสัญญาณสองสว่าง กับสัญญาณอื่นๆก่อน แล้วจึงจะใช้คลื่นพาห้ในเครื่องส่งโทรทัศน์นำออกอากาศในวิธีของ amplitude modulation ตามที่แสดงไว้แล้ว สัญญาณที่เกิดขึ้นจะอยู่ในรูปร่างของ amplitude-modulated double-sidebands ซึ่งกว้างประมาณข้างละ 4 เมกกะเฮิร์ตซ์ แต่การนำผ่านวงจร vestigial sideband filter จะช่วยลดไซด์แบนด์ด้านต่ำ (lower sideband) ลงบ้าง และจะส่งไซด์แบนด์ด้านสูง (upper sideband) เต็มที่ ซึ่งจะให้มีแบนด์วิดท์ทั้งสิ้น (over RF bandwidth) ประมาณ 6 เมกกะเฮิร์ตซ์ ซึ่งเท่ากับแบนด์วิดท์ของช่องโทรทัศน์ขาวดำในระบบอเมริกันพอดี้ สำหรับแบนด์วิดท์ของโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี E_c กับ E_0 นั้น ผลของการทดลองได้พบว่า สายตาของคนเรา จะสังเกตการเปลี่ยนแปลงในเรื่องรายละเอียดของสัญญาณโทรทัศน์ขาวดำหรือสัญญาณสองสว่างได้ง่ายและดีกว่าการเปลี่ยนแปลงเรื่องรายละเอียดของสัญญาณโทรทัศน์ให้ภาพสี โดยเฉพาะในส่วนประกอบเล็กๆของภาพบนจอโทรทัศน์ ไม่จำเป็นต้องทำให้รายละเอียดของสัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสีมีมากเท่ากับรายละเอียดสัญญาณโทรทัศน์ขาวดำหรือสัญญาณสองสว่าง ฉะนั้น โทรทัศน์ระบบ NTSC จึงกำหนดให้โทรทัศน์สีขาวดำหรือสัญญาณสองสว่าง

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

มีรายละเอียดของสัญญาณภาพได้กว้างเต็มที่ประมาณ 4.2 เมกกะเฮิร์ตซ์ ส่วนสัญญาณโทรทัศน์ที่ทำให้ภาพสี E_1 ซึ่งแสดงคุณลักษณะคุณสมบัติของแสงสีเขียวน้ำเงิน (cyan) หรือแสงสีส้ม (orange color) จะมีรายละเอียดได้กว้างประมาณ 1.5 เมกกะเฮิร์ตซ์ กับสัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี E_0 ซึ่งแสดงคุณลักษณะคุณสมบัติของแสงสีม่วง (purple) หรือแสงสีเขียว (green) นั้น สามารถกำหนดให้มีรายละเอียดได้เพียงประมาณ 0.5 เมกกะเฮิร์ตซ์ ก็เป็นการเพียงพอแล้ว

การส่งโทรทัศน์ระบบ NTSC จากเครื่องส่งโทรทัศน์มายังเครื่องโทรทัศน์นี้ สัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี จะใช้เครื่องพาห้ของภาพสี หรือคัลเลอร์ซัพแคริเออร์ จึงจำเป็นต้องส่งคัลเลอร์ซัพแคริเออร์นี้มายังเครื่องรับโทรทัศน์ด้วย การเลือกใช้คัลเลอร์ซัพแคริเออร์ก็จำเป็นต้องพิถีพิถันและมีหลักเกณฑ์เหมือนกัน ซึ่งพอจะสรุปได้ดังนี้ เนื่องจากรายละเอียดของสัญญาณโทรทัศน์ขาวดำหรือสัญญาณส่องสว่าง จะมีความถี่ระหว่าง 0 ถึง 4 เมกกะเฮิร์ตซ์ ซึ่งมีกำลังงานรวมกลุ่มอยู่ในบริเวณความถี่ 15,750 เฮิร์ตซ์ อันเป็นค่าของความถี่ของการสแกนทางแนวนอน หากเลือกใช้คัลเลอร์ซัพแคริเออร์ให้มีค่าเท่ากับฮาร์โมนิก (harmonic) ต่างๆของความถี่ตามที่กล่าวมาแล้วนี้ จะทำให้เกิดอาการรบกวนที่เกิดขึ้นระหว่างความถี่คัลเลอร์ซัพแคริเออร์กับความถี่ของความแตกต่างระหว่างคลื่นพาห้ของเสียงกับคลื่นพาห้ของภาพได้ ฉะนั้น ในหลักการจึงมีข้อกำหนดดังนี้

1. กำหนดให้ความถี่ของความแตกต่างระหว่างคลื่นพาห้ของเสียงกับคลื่นพาห้ของภาพ (sound carrier spacing relative to video carrier) มีค่าเท่ากับ ฮาร์โมนิกที่ 286 ของความถี่ในการสแกนทางแนวนอน
2. กำหนดให้ความถี่ของคัลเลอร์ซัพแคริเออร์ มีค่าเท่ากับ ฮาร์โมนิกที่ 455 ของครึ่งหนึ่งของความถี่ในการสแกนทางแนวนอน
3. หากกำหนดให้ความถี่ของการสแกนทางแนวนอนมีค่า 15,750 เฮิร์ตซ์ เราจะพบว่า

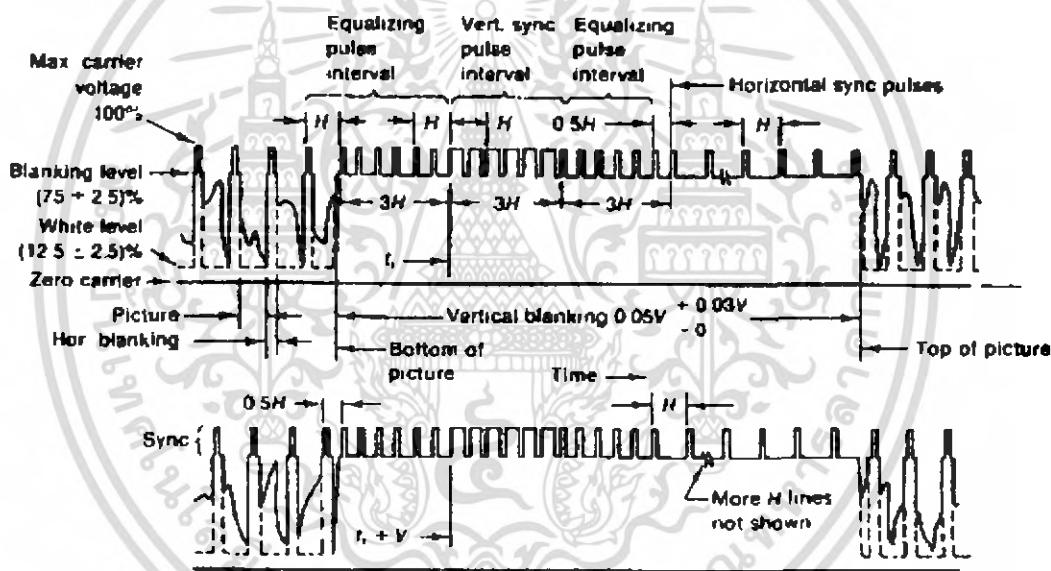
ความถี่ของคัลเลอร์ซัพแคริเออร์นี้จะมีค่า $(455) (15,750) / (2)$ เฮิร์ตซ์ หรือ 3.58 เมกกะเฮิร์ตซ์

อย่างไรก็ตาม มาตรฐานของโทรทัศน์ระบบ NTSC นี้จะมีส่วนที่แตกต่างกันบ้างเล็กน้อย มาตรฐานของโทรทัศน์ขาวดำในระบบอเมริกันเหมือนกัน เพราะสาเหตุที่โครงการลดการรบกวนในการเลือกใช้ความถี่ของคัลเลอร์ซัพแคริเออร์นี้ เมื่อความแตกต่างระหว่างคลื่นพาห้ของเสียงกับคลื่นพาห้ของภาพในโทรทัศน์ระบบอเมริกันมีค่าความถี่ 4.5 เมกกะเฮิร์ตซ์ เราจะได้ตัวเลขที่แน่นอนของค่าความถี่ต่างๆดังนี้

ความถี่ของการสแกนทางแนวนอน จะมีค่า $(4.5) / (286)$ เมกกะเฮิรตซ์ หรือ 15,734.296 เฮิรตซ์ ความถี่ของคัลเลอร์ซับแคริเออร์ จะมีค่า $(455) (15,734.296) / (2)$ เฮิรตซ์ หรือ 3.579545 เมกกะเฮิรตซ์

ความถี่ของฟิลด์ มีค่า $(15,734.296) / (262.5)$ เฮิรตซ์ หรือ 59.94 เฮิรตซ์

ตัวเลขที่แน่นอนในเรื่องความถี่ของการสแกนแนวนอน และในเรื่องความถี่ของฟิลด์ สำหรับโทรทัศน์สี จะมีค่าใกล้เคียงกับ 15,750 เฮิรตซ์ และ 60 เฮิรตซ์ ซึ่งเป็นตัวเลขที่ใช้ในมาตรฐานโทรทัศน์ขาวดำระบบอเมริกันมาก และไม่ทำให้เกิดปัญหาในเรื่องการชิงค์สัญญาณต่างๆ แต่ประการใดในทางปฏิบัติ



รูปที่ 2.5 สัญญาณสองสว่างกับสัญญาณ โทรทัศน์ที่ให้ภาพสีรวมกันอยู่ในสัญญาณภาพสีรวม

รูปที่ 2.5 เป็นสัญญาณภาพสีรวม (colorplexed composite video signal) ที่เครื่องส่งโทรทัศน์สี จะต้องส่งไปให้เครื่องรับโทรทัศน์ ซึ่งประกอบไปด้วยโทรทัศน์ขาวดำหรือสัญญาณสองสว่าง (luminance signal) สัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสีสองสัญญาณซึ่งอยู่ในรูปร่างของ amplitude-modulated suppressed-carrier double sidebands สัญญาณซิงค์ สัญญาณแบล็กกิ้ง สัญญาณอิกวลไลซิง และสัญญาณซิงค์ของภาพสีที่เรียกว่า คัลเลอร์เบิสต์ (color burst) ทางด้านเครื่องรับโทรทัศน์ ก็มีการแยกสัญญาณโทรทัศน์ขาวดำหรือสัญญาณสองสว่างออกจากสัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี และจะมีวงจรคัลเลอร์ดีมอดูเลเตอร์ (color demodulator) สองชุด ซึ่งใช้คัลเลอร์ซับแคริเออร์ที่มีความถี่เดียวกัน แต่มีเฟสต่างกันอยู่ที่เก้าสิบองศา เพื่อทำให้เกิดสัญญาณ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ในการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

โทรทัศน์ที่ให้ภาพสี E_r กับ E_G ความสัมพันธ์ของสัญญาณโทรทัศน์ที่ทำให้ภาพสีทั้งสองคือ ($E_r - E_v$) และ ($E_B - E_v$) กับสัญญาณกัลเลอร้

ซับแคริเออร์เมื่อนำสัญญาณ โทรทัศน์ขาวดำหรือสัญญาณส่องสว่างกับสัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสีเหล่านี้มาผสมกันในวงจรเมตริกซ์ (matrix circuit) ก็จะได้สัญญาณของแสงสีแดง-แสงสีเขียว-แสงสีน้ำเงิน เพื่อป้อนให้แคโทดของหลอดภาพ และทำให้เกิดภาพสีขึ้นที่จอหลอดภาพในเครื่องรับโทรทัศน์สี

2.5.2 โทรทัศน์สีระบบพี.เอ.แอล. (PAL color TV System)

โทรทัศน์สีระบบ พี.เอ.แอล. เป็นโทรทัศน์สีที่มีระบบคล้ายคลึงกับโทรทัศน์สีระบบเอ็น.ที.เอส.ซี.แต่ได้รับการเสริมแต่งแก้ไขให้มีความแตกต่างกันอยู่หลายอย่าง เรื่องที่สำคัญก็คือได้ปรับปรุงแก้ไขปัญหาที่เกิดจากความผิดเพี้ยนทางเฟสและแอมพลิจูด(phase and amplitude distortion) โดยปกติการส่งสัญญาณโทรทัศน์ที่มีความถี่และแอมพลิจูดแตกต่างกัน ผ่านวงจรขยายสัญญาณหรือวงจรอื่นๆที่เกี่ยวข้อง จะทำให้ต้องใช้เวลานานมากขึ้นและมีการขยายมากขึ้นแตกต่างกันออกไป ความแตกต่างและความถี่และแอมพลิจูดของสัญญาณโทรทัศน์ ซึ่งจะมีผลต่อสัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสีและสัญญาณกัลเลอร้ซับแคริเออร์มาก ความผิดเพี้ยนเหล่านี้ จะทำให้ภาพสีของเครื่องรับโทรทัศน์สีมีสีสั่นผิดเพี้ยนไปจากภาพสีของเครื่องส่งโทรทัศน์สี ซึ่งเป็นเรื่องสำคัญที่จะต้องแก้ไข โทรทัศน์สีระบบ เอ็น.ที.เอส.ซี. มีวิธีแก้ไขเรื่องนี้โดยการพิจารณาการออกแบบวงจรที่เกี่ยวข้องให้เหมาะสม แต่โทรทัศน์สีระบบ พี.เอ.แอล. มีวิธีการปรับปรุงแก้ไขปัญหาในเรื่องนี้โดยวิธีการส่งสัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสีให้มีเฟสแตกต่างกันหนึ่งร้อยแปดสิบองศา สลับกันไปในแต่ละช่วงเวลาที่มีการสแกนทางแนวนอน หลักการของโทรทัศน์ระบบ พี.เอ.แอล. นี้ได้แสดงในรูป โดยกล้องโทรทัศน์สีจะทำให้เกิดสัญญาณทางไฟฟ้าจากแสงสีแดง-แสงสีเขียว-แสงสีน้ำเงิน โดยมีขนาด E_r , E_G , E_B ตามลำดับ สัญญาณแสงสีทั้งสามสี จะผสมกันในวงจรเมตริกซ์ (matrix circuit) ซึ่งจะทำให้เกิดสัญญาณโทรทัศน์ขาวดำหรือสัญญาณส่องสว่าง E_v กับสัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสีสองสัญญาณ คือ E_U กับ E_V ซึ่งเป็นผลต่างของสัญญาณแสงสีแดงกับสัญญาณส่องสว่าง และสัญญาณแสงสีน้ำเงินกับสัญญาณส่องสว่าง ดังต่อไปนี้

สัญญาณโทรทัศน์ขาวดำหรือสัญญาณส่องสว่าง (luminance signal)

$$E_v = 0.299E_r + 0.587E_G + 0.114E_B$$

สัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี (chrominance signal)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

$$E_U = 0.493 (E_B - E_V)$$

$$E_V = 0.877(E_R - E_V)$$

สัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี จะเกี่ยวข้องกับแค่เฉพาะสัญญาณจากแสงสีแดงและสัญญาณจากแสงสีน้ำเงิน ส่วนสัญญาณที่เกิดจากแสงสีเขียวจะหายไป ฉะนั้น เครื่องรับโทรทัศน์จะต้องมีวงจรพิเศษทำให้เกิดสัญญาณนี้ขึ้นมาได้ เพื่อตรวจสอบดูว่า สัญญาณ ($E_G - E_V$) เกิดขึ้นอย่างไรหรือไม่ จากสัญญาณต่างๆที่มีอยู่ในสามสัญญาณ คือ E_V , E_U , E_V จำเป็นต้องมีการคำนวณเพื่อได้ค่าที่เหมาะสม

การส่งโทรทัศน์ระบบ ที.เอ.แอล. ก็มีหลักการคล้ายๆกันกับการส่งโทรทัศน์ระบบ เอ็น.ที.เอส.ซี. และได้แสดงไว้แล้วในรูปที่ 2.4 โดยใช้วิธีการของ double modulation AM-AM สัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี E_U กับ E_V จะผ่านเข้าไปยังเอนโคเดอร์ (encoder) ซึ่งมี balanced modulator อยู่สองชุด แต่ละชุดจะใช้คลื่นเลอร์ซับแคริเออร์ (color subcarrier) ซึ่งมีความถี่เดียวกันแต่มีเฟส (phase angle) ต่างกันอยู่เก้าสิบองศา รวมทั้งคลื่นพาห้คลื่นเลอร์ซับแคริเออร์ชุดหนึ่งจะต้องผ่าน $0^\circ / 180^\circ$ ที.เอ.แอล. สวิตช์ (PAL switch) เพื่อทำหน้าที่ปิดเปิดสลับเฟสของคลื่นเลอร์ซับแคริเออร์ ในทุกๆการสแกนเส้นคี่หรือการสแกนเส้นคู่แล้วแต่กรณี ผลลัพธ์ที่ได้จากมอดูเลเตอร์เหล่านี้ก็คือสัญญาณทางไฟฟ้าสองชุด ซึ่งแต่ละชุดอยู่ในรูปร่างของ amplitude-modulated suppress carrier double sidebands และสัญญาณทางไฟฟ้าทางมอดูเลเตอร์ตัวหนึ่ง จะมีค่าเฟสของคลื่นเลอร์ซับแคริเออร์สลับกันไปมา ระหว่าง 0 องศา กับ 180 องศา ในแต่ละการสแกนเส้นคี่หรือการสแกนเส้นคู่แล้วแต่กรณี สัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสีเหล่านี้จะนำไปรวมกับสัญญาณโทรทัศน์ขาวดำหรือสัญญาณสองสว่างและสัญญาณอื่นๆเสียก่อน แล้วจึงใช้คลื่นพาห้ในเครื่องส่งโทรทัศน์นำออกอากาศในวิธีของการ amplitude modulation สัญญาณที่เกิดขึ้นจึงอยู่ในรูปร่างของ amplitude-modulated double sidebands ซึ่งมีขนาดกว้างประมาณ 5 เมกกะเฮิร์ตซ์ หลังจากสัญญาณเหล่านี้ผ่านวงจร vestigial sideband filter แล้วก็จะช่วยลดไซด์แบนด์ด้านต่ำ (lower sideband) ลงบ้าง และจะส่งไซด์แบนด์ด้านสูง (upper sideband) เดิมที่ ซึ่งจะให้มีค่าแบนด์วิดท์ (overall RF bandwidth) ประมาณ 7 เมกกะเฮิร์ตซ์ ซึ่งเท่ากับกับแบนด์วิดท์ของช่องโทรทัศน์ขาวดำในระบบยุโรปพอดี สำหรับแบนด์วิดท์ของสัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสีซึ่งเกิดจาก E_U กับ E_V นั้น สามารถกำหนดให้มีค่าประมาณ 1.3 เมกกะเฮิร์ตซ์ ถึง 1.5 เมกกะเฮิร์ตซ์ เท่ากันทั้งสองสัญญาณได้

2.5.3 โทรทัศน์สีระบบเอต.อี.ซี.เอ.เอ็ม. (SECAM color TV system)

SECAM (Sequential a memoire หรือ Sequential color with memory) เป็นระบบโทรทัศน์อีกระบบหนึ่งคิดค้นขึ้นโดย Dr.Henry D.France เริ่มใช้มาตั้งแต่ปีค.ศ.1967 นิยมใช้กันอยู่ 33 ประเทศแถบยุโรปตะวันออก ได้แก่ ฝรั่งเศส อัลจีเรีย เยอรมันตะวันออก ฮังการี คูมูเนีย ภูมาเนีย และรัสเซีย ฯลฯ เป็นต้น ระบบ SECAM เป็นระบบที่ไม่มีความคิดเห็นของสี รายละเอียดของภาพมีคุณภาพสูงเทียบเท่ากับระบบ PAL ข้อเสีย ภาพจะมีการสั่นไหวเหมือนระบบ PAL ส่วนการตัดต่อภาพในระบบนี้ไม่สามารถทำได้ ซึ่งในการผลิตรายการ โทรทัศน์ส่วนมากใช้ระบบ PAL และเมื่อผลิตเสร็จแล้วจึงเปลี่ยนกลับไปเป็นระบบ SECAM แล้วจึงส่งออกอากาศ และเนื่องจากความกว้างของคลื่นสัญญาณมีน้อย จึงทำให้เกิดคลื่นความถี่สัญญาณตีรบกวนภาพ(Patterming Effects) จึงทำให้ภาพเกิดมีสีรบกวนในขณะรับชมรายการได้

2.6 อุปกรณ์แสดงค่า

2.6.1 ทฤษฎีไมโครคอนโทรลเลอร์

ไมโครคอนโทรลเลอร์ (Microcontroller) เป็นอุปกรณ์ไอซี (IC : Integrated Circuit) ที่สามารถโปรแกรมการทำงานได้หลายครั้ง รับข้อมูลในรูปสัญญาณดิจิทัลเข้าไปทำการประมวลผลแล้วส่งผลลัพธ์ข้อมูลดิจิทัลออกมาเพื่อนำไปใช้งานตามที่ต้องการได้

ไมโครคอนโทรลเลอร์หรืออาจจะเรียกอีกอย่างได้ว่าไมโคร โพรเซสเซอร์ชิปเดี่ยว (Single-Chip Microprocessor) ซึ่งเป็น ไมโคร โพรเซสเซอร์ชนิดหนึ่ง เช่นเดียวกับหน่วยประมวลผลกลาง (CPU : Central Processing Unit) ที่ใช้ในคอมพิวเตอร์แต่ได้รับการพัฒนาแยกออกมาในภายหลังเพื่อนำไปใช้ในวงจรด้านงานควบคุม คือ แทนที่ในการใช้งานจะต้องต่อวงจรภายนอกต่างๆเพิ่มเติม เช่นเดียวกับ ไมโคร โพรเซสเซอร์ ก็จะทำให้การรวมวงจรที่จำเป็น เช่น หน่วยความจำ ส่วนอินพุต/เอาต์พุตบางส่วนเข้าไปในตัวไอซีเดียวกันและเพิ่มวงจรบางอย่างเข้าไปด้วยเพื่อให้มีความสามารถเหมาะกับการใช้งานควบคุม เช่น วงจรตั้งเวลา วงจรการสื่อสารอนุกรม เป็นต้น ดังนั้นไมโครคอนโทรลเลอร์สามารถจะทำงานเสมือนกับเป็นคอมพิวเตอร์เล็กๆเครื่องหนึ่งกล่าวโดยสรุปคือ

$$\text{Microcontroller} = \text{Microprocessor} + \text{Memory} + \text{I/O}$$

ปัจจุบันไมโครคอนโทรลเลอร์ถูกนำไปใช้อย่างกว้างขวางโดยมักจะเป็นการนำไปประยุกต์ใช้ในระบบร่วมกับอุปกรณ์อื่นๆ (Embedded Systems) เพื่อใช้ควบคุมการทำงานบางอย่าง เช่นใช้

ในรถยนต์, เครื่องปรับอากาศ, เครื่องซักผ้าอัตโนมัติ เป็นต้น เพราะว่าไมโครคอนโทรลเลอร์มีข้อดีเหมาะสมต่อการใช้งานควบคุมหลายประการเช่น

1. ใ้จ้และระบบที่ได้มีขนาดเล็ก
2. ระบบที่ได้มีราคาถูกกว่าการใช้ชิพไมโครโพรเซสเซอร์
3. วงจรที่ได้จะมีความซับซ้อนน้อย ช่วยลดข้อผิดพลาดที่อาจจะเกิดขึ้นได้ในการต่อวงจร
4. มีคุณสมบัติเพิ่มเติมสำหรับงานควบคุมโดยเฉพาะซึ่งใช้งานได้ง่าย
5. ช่วยลดระยะเวลาในการพัฒนาระบบได้

ไมโครคอนโทรลเลอร์มีหลายยี่ห้อ หลายตระกูล และหลายเบอร์ด้วยกัน ซึ่งแต่ละเบอร์ก็จะมีโครงสร้างและความสามารถในการทำงานที่แตกต่างกันทำให้เลือกใช้งานได้อย่างเหมาะสม

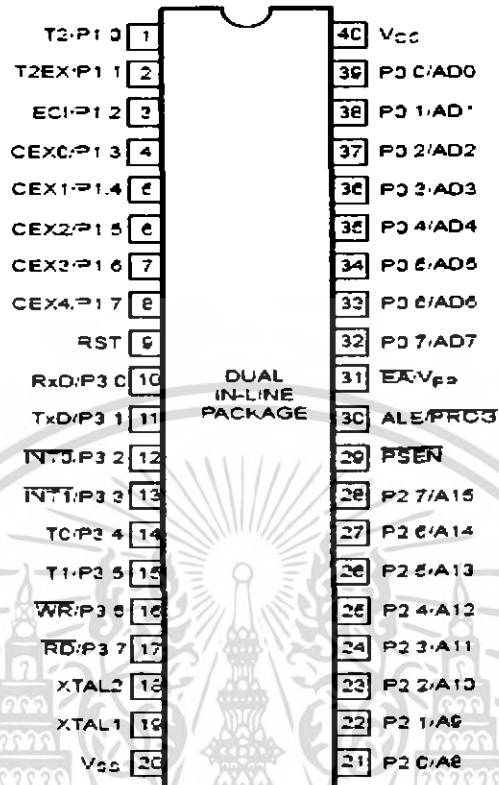
2.6.2 คุณสมบัติของไมโครคอนโทรลเลอร์ตระกูล MCS-51

การเรียนรู้เพื่อพัฒนาไมโครคอนโทรลเลอร์ MCS-51 ที่เหมาะสมควรจะมีขนาดของหน่วยความจำโปรแกรมใหญ่พอสมควร ซึ่งในที่นี้ใช้ MCS-51 เบอร์ P89C51RD2 ของ Philips เนื่องจากมีหน่วยความจำโปรแกรมแบบแฟลชมากถึง 64 กิโลไบต์ มีพอร์ตให้ใช้งานถึง 4 พอร์ต พร้อม ไทมเมอร์ 3 ตัว มีโมดูล PCA สำหรับสร้าง PWM จำนวน 5 ช่อง และยังมีหน่วยความจำแรมพิเศษอีก 1 กิโลไบต์ และมีความสามารถเด่นคือ สามารถโปรแกรมหน่วยความจำผ่านพอร์ตอนุกรมในแบบ ISP (In-system Programming) ทำให้สามารถพัฒนาหรือแก้ไขโปรแกรมได้สะดวกขึ้น

2.6.3 ลักษณะการจัดขาภายนอกของไมโครคอนโทรลเลอร์ MCS-51

ลักษณะการจัดขาภายนอกของไมโครคอนโทรลเลอร์ MCS-51 จะมีการแบ่งกลุ่มการจัดขาออกเป็น 4 กลุ่มด้วยกัน คือ

- กลุ่มขาแหล่งจ่ายไฟเลี้ยง และสัญญาณนาฬิกา
- กลุ่มขาสำหรับการอ้างแอดเดรสและรับส่งข้อมูล
- กลุ่มขาที่ใช้ในการควบคุม
- กลุ่มขาพอร์ตใช้งานแบบขนานและอนุกรม



รูปที่ 2.6 การจัดขาของไมโครคอนโทรลเลอร์ MCS-51

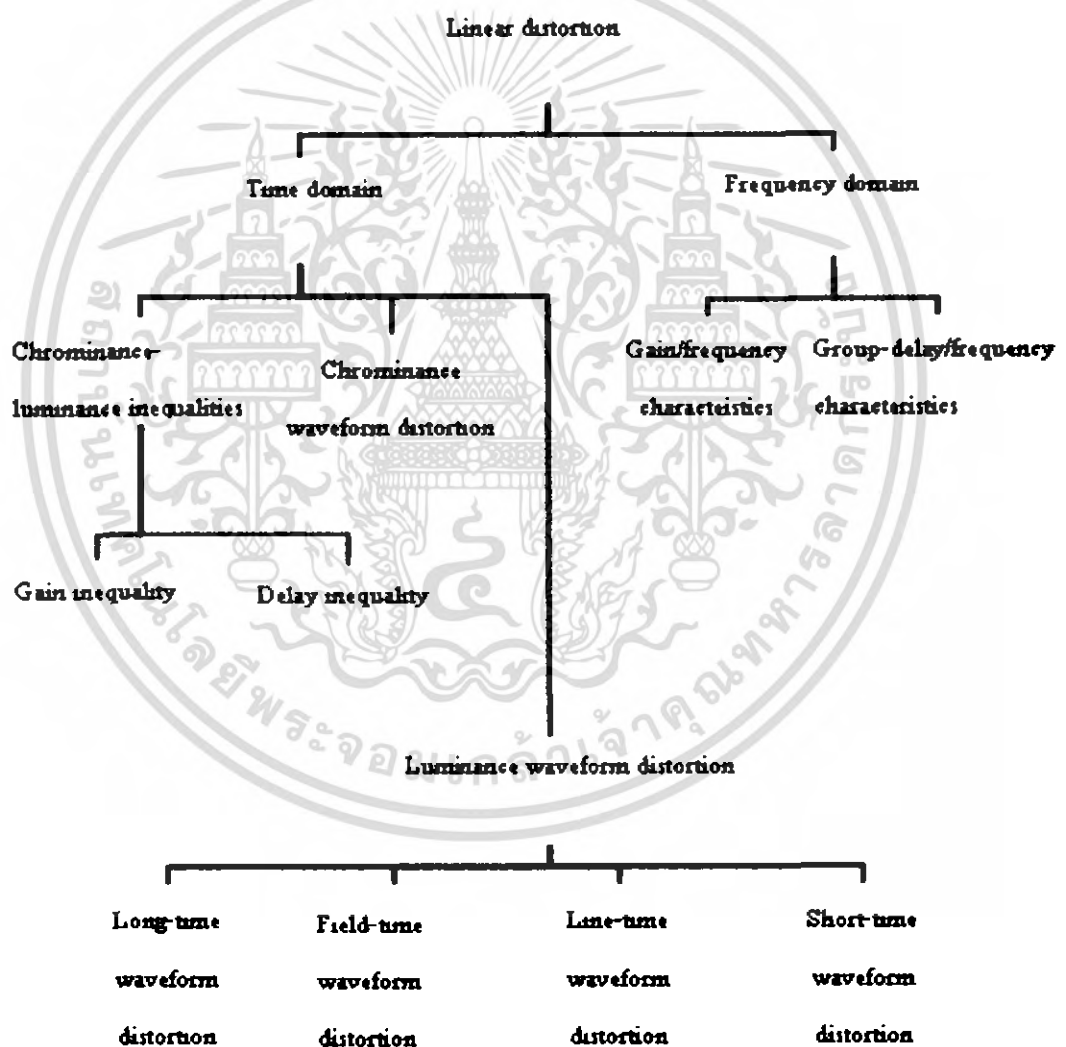
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับ **83085** การศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทที่ 3

ความผิดเพี้ยนในระบบการส่งสัญญาณโทรทัศน์

3.1 ชนิดของความผิดเพี้ยน (Type of Distortion)

ความผิดเพี้ยนในระบบการส่ง สามารถแบ่งได้เป็นความผิดเพี้ยนเชิงเส้น (Linear distortion) ความผิดเพี้ยนไม่เป็นเชิงเส้น (Nonlinear distortion) ความผิดเพี้ยนเชิงเส้นสามารถจำแนกได้ดังตาราง



ตารางที่ 3.1 การจำแนกความผิดเพี้ยนเชิงเส้น

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

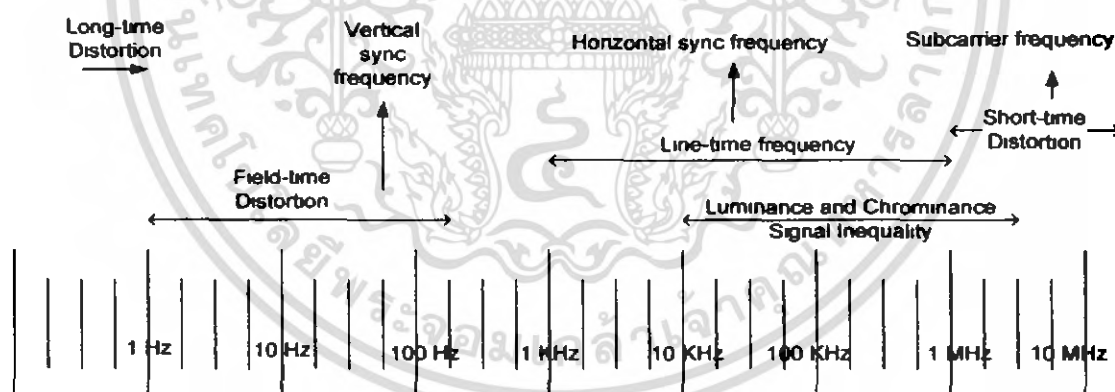
3.2 ความผิดเพี้ยนเชิงเส้น (Linear distortion)

ความผิดเพี้ยนเชิงเส้นเกิดขึ้นเนื่องจากคุณลักษณะของความถี่ในสายส่งไม่ราบเรียบ(non-flat) ซึ่งวิธีการวัดความผิดเพี้ยนเชิงเส้นสามารถทำได้สองวิธี โดยวิธีแรกใช้สัญญาณตรวจวัดในขอบข่ายของเวลา (time domain) และวิธีที่สองวัดคุณลักษณะทางขนาดและเฟสในของขอบข่ายความถี่(frequency domain)

ในการส่งสัญญาณโทรทัศน์ด้วยวิธีการทางขอบข่ายของเวลานั้น ได้แก่การส่งสัญญาณทดสอบไปพร้อมกับสัญญาณโทรทัศน์โดยการใส่ (insert test signal) เข้าไปในช่องแบดลิงกิ้ง ตามข้อตกลงระหว่างประเทศ ซึ่งรับรองโดย CCIR เมื่อปี 1974 ให้ใส่สัญญาณทดสอบที่เส้นที่ 17 (330) และ 18 (331) สำหรับโทรทัศน์ระบบ 625 เส้น ดูได้จากภาคผนวกที่ 1

3.3 ความผิดเพี้ยนของรูปสัญญาณส่องสว่าง (Luminance waveform distortion)

ความผิดเพี้ยนเชิงเส้นที่เกิดขึ้นเนื่องจากผลคอบสนองของขนาดและเฟสต่อความถี่ทดสอบสามารถแบ่งขอบเขตหรือแบนด์การส่งสัญญาณภาพออกเป็น 4 ขอบเขต (regions) ดังแสดงในรูป

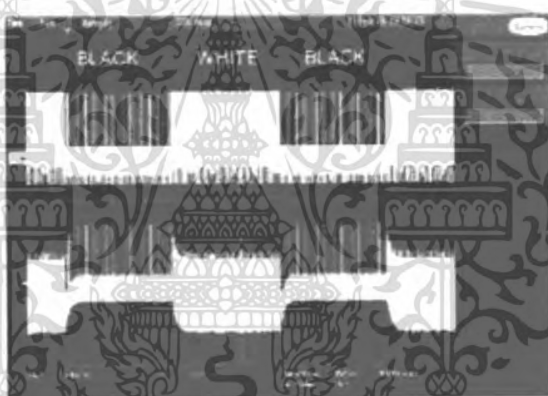


รูปที่ 3.1 แสดงขอบเขตชนิดของความผิดเพี้ยน

3.4 ความผิดเพี้ยนรูปสัญญาณลงโทรม (Long-time waveform distortion)

ในบางครั้งขนาดของสัญญาณภาพที่ส่งไปในข้อมูลภาพนั้นมีการเปลี่ยนแปลงไปอย่างช้าๆ ในช่วงคาบเวลาระหว่าง 1-10 วินาที โดยสายคามนุษย์สามารถรับรู้ได้จากการเปลี่ยนแปลงของความ

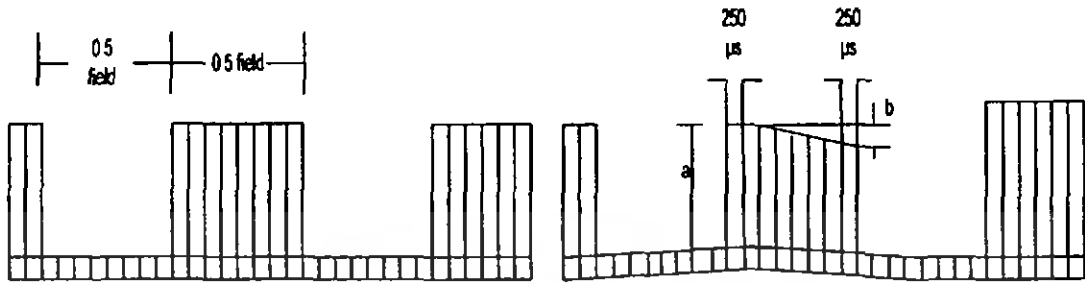
สว่าง (brightness) หรือการกระพริบของภาพ (flicker) ความผิดเพี้ยนของลونغโทรมอาจเกิดขึ้นจาก แหล่งกำเนิดภายนอก เช่น จากการฮัมของสายกำลังส่ง (Power Line hum) และ Power supply ripple ซึ่งจะทำให้ค่าเฉลี่ยของระดับสัญญาณภาพ (average picture level) หรือใช้ตัวย่อว่า APL เปลี่ยนแปลง โดย APL นั้นเป็นระดับของสัญญาณซึ่งขึ้นอยู่กับระดับของแบล็กกิ้งในช่วงของ active picture period เท่านั้น โดยค่าดังกล่าวแสดงในรูปของเปอร์เซ็นต์ระหว่างผลต่างของระดับแบล็กกิ้งกับระดับสัญญาณ สีขาว (white level) จากการที่ตัวแยกซิงค์ (Sync separator) กับ d.c. restorer ไม่อาจเปลี่ยนแปลงตาม ระดับของสัญญาณภาพที่เลื่อนออกไป (level shift) ทำให้ส่วนของสัญญาณซิงค์ไม่เรียงกันเป็นแถวคัง รูป วิธีการวัดความผิดเพี้ยนของลونغโทรมนั้นกระทำโดยการวัดคุณลักษณะของ transient เมื่อ APL มีการเปลี่ยนแปลง



รูปที่ 3.2 แสดงความผิดเพี้ยนรูปสัญญาณลونغโทรม

3.5 ความผิดเพี้ยน ฟีลด์-โทรมเวฟฟอรม์ (Field-time waveform distortion)

สัญญาณซิงค์แนวตั้ง (vertical sync signal) ซึ่งเป็นสัญญาณที่ใช้ในการสะแกนทางแนวตั้ง ความถี่ 50 เฮิร์ตซ์ หรือเรียกอีกนัยหนึ่งว่าความถี่ฟีลด์ ถ้าสัญญาณดังกล่าวเกิดการผิดเพี้ยนขึ้นจะทำให้ ภาพด้านบนของจอภาพมีความเข้มจางลง (shading) สำหรับสัญญาณที่ใช้ในการวัดความผิดเพี้ยน ฟีลด์-โทรม ได้แก่ รูปสัญญาณสี่เหลี่ยม (square waveform) โดยความผิดเพี้ยนของสัญญาณรูปสี่เหลี่ยม เรียกว่า Sag ดังแสดงในรูปที่ 3.3

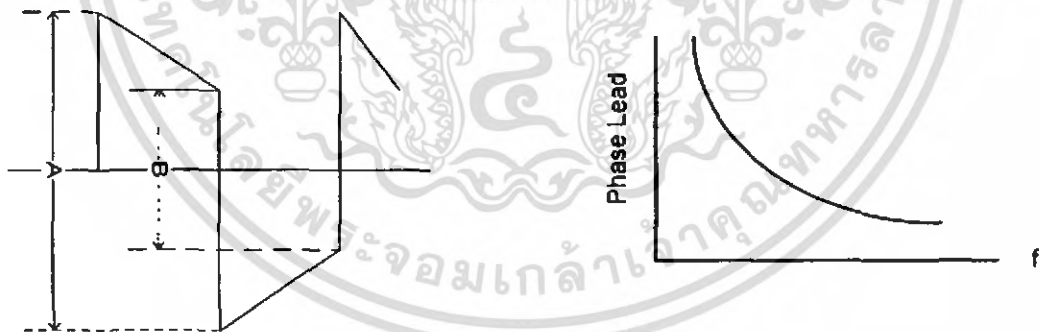


รูปที่ 3.3 ความผิดเพี้ยนฟิลด์-ไทม์เวฟฟอร์ม

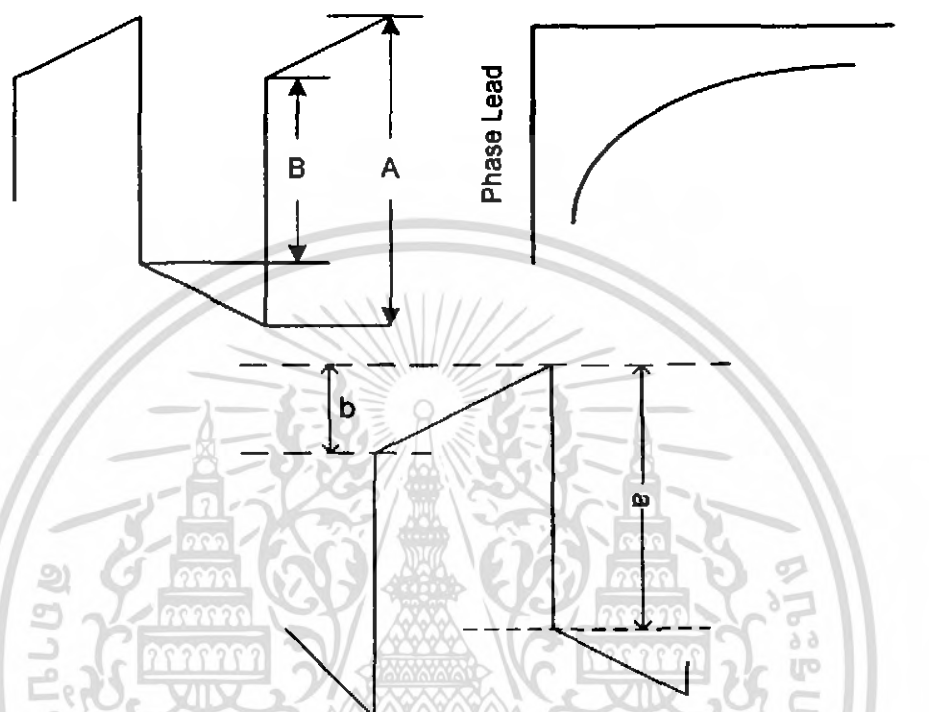
สำหรับรูปที่ 3.3 แสดงผลตอบสนองของสัญญาณทดสอบรูปสี่เหลี่ยมความถี่ 50 เฮิรตซ์ต่อคุณลักษณะของขนาดและเฟส โดยความผิดเพี้ยน โดย sag สามารถคำนวณได้จาก

$$Sag = \frac{A - B}{A + B} \times 100(\%)$$

หรือ อาจเขียนได้ว่า
$$= \frac{b}{a} \times 100(\%)$$



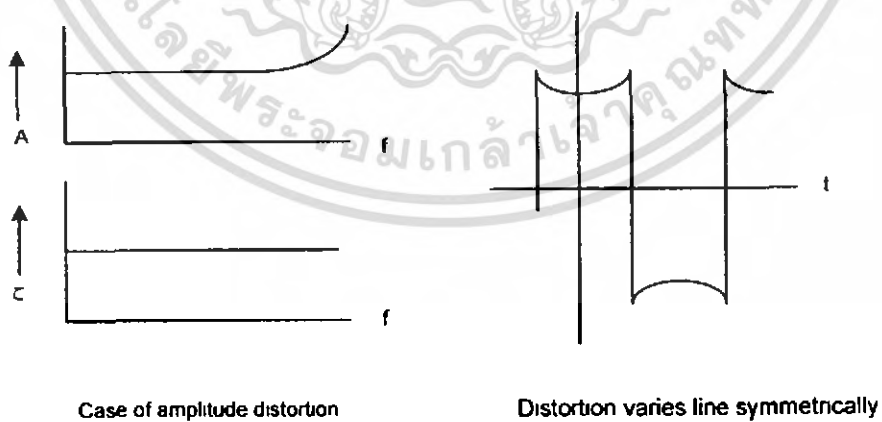
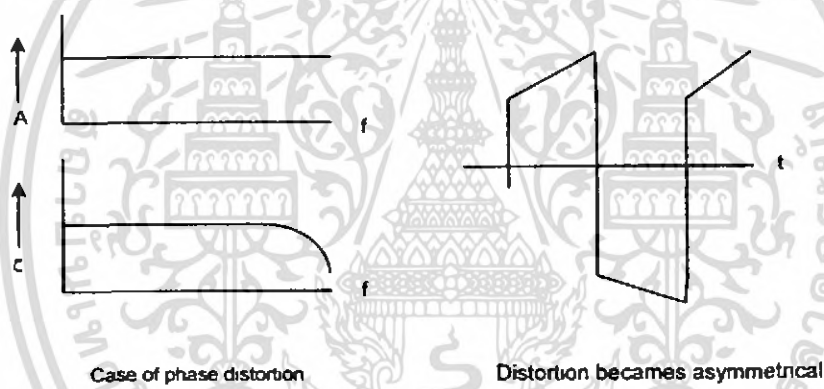
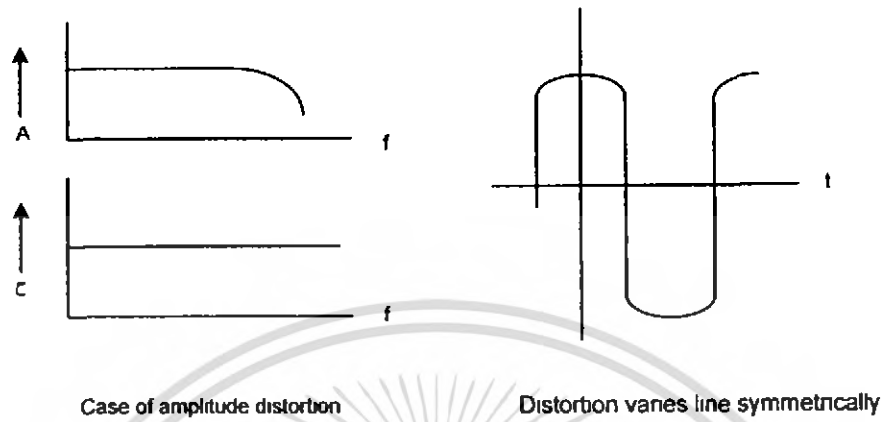
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



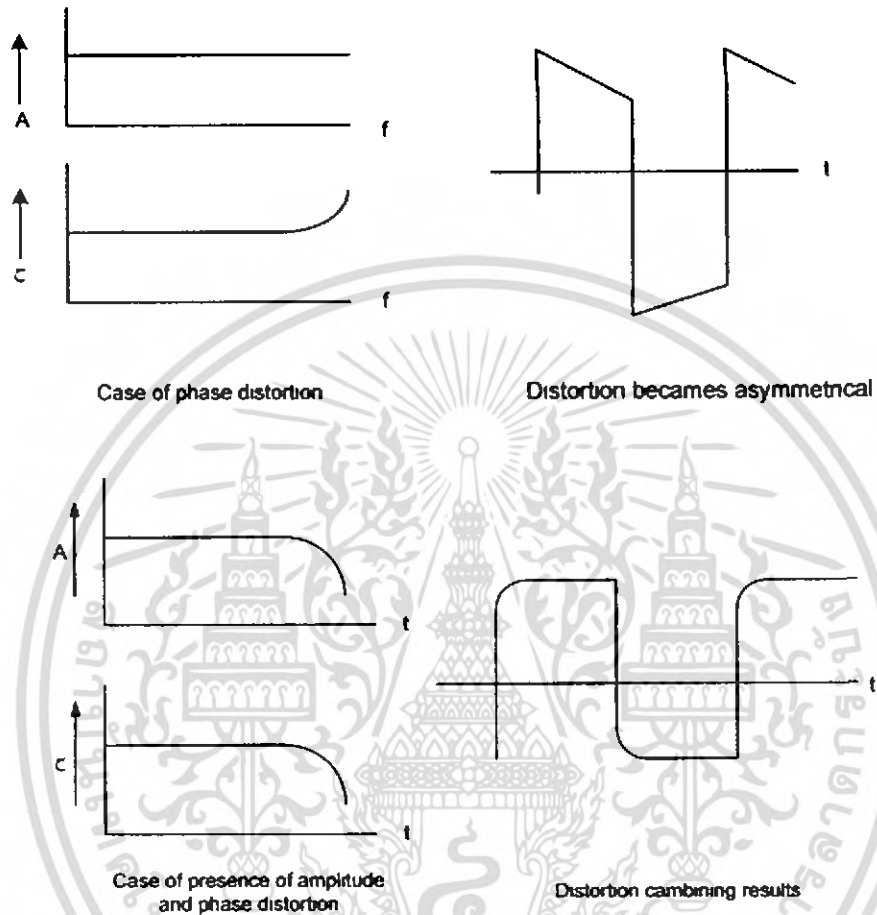
รูปที่ 3.4 แสดงความผิดเพี้ยนของรูปสัญญาณสี่เหลี่ยม Sag

3.6 ความผิดเพี้ยนไลน์-ไทม์เวฟฟอร์ม (Line-time waveform distortion)

ไลน์-ไทม์ มีความหมายถึง ช่วงคาบของการสแกนทางแนวนอน 1 คาบเวลา (horizontal scanning period) ของสัญญาณภาพ โดยที่ความผิดเพี้ยนของไลน์-ไทม์ สามารถใช้ประเมินคุณลักษณะการส่งสัญญาณภาพในย่านความถี่ซิงค์ทางแนวนอน ตลอดจนจนถึงความถี่กลางและความถี่สูง (mid-and high frequency) ในการวัดไลน์-ไทม์นั้นจะใช้สัญญาณบาร์ (bar) หรือสัญญาณรูปสี่เหลี่ยมซึ่งมีความถี่เหมือนกับความถี่ของไลน์ (line frequency) ถ้าระบบที่ทำการทดสอบมีคุณลักษณะทางขนาดและกรูฟดีเลย์ไม่ราบเรียบตามแบนด์ความถี่ที่ส่งแล้ว ความผิดเพี้ยนของไลน์-ไทม์จะเกิดขึ้น โดยชนิดของความผิดเพี้ยนจะแตกต่างกันไป ทั้งนี้ขึ้นอยู่กับว่าความผิดเพี้ยนที่เกิดขึ้น เกิดขึ้นในย่านความถี่ต่ำ ความถี่กลางหรือความถี่สูง โดยความผิดเพี้ยนดังกล่าวได้แยกจำแนกชนิดออกดังรูป



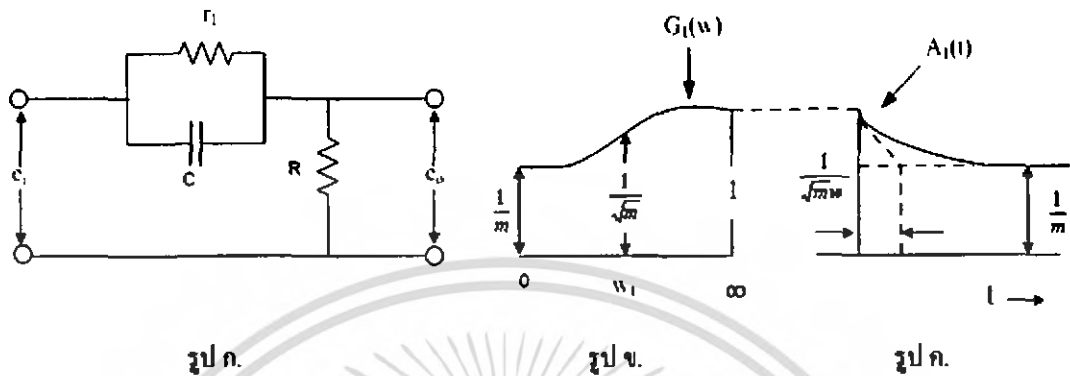
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 3.5 แสดงผลตอบสนองของสัญญาณรูปสี่เหลี่ยมต่อคุณลักษณะทางขนาดและกรุปดีเลย์

3.6.1 ความผิดเพี้ยนที่เกิดเนื่องจากคุณลักษณะที่ความถี่กลาง

ความถี่ Line-time จัดอยู่ในช่วงความถี่ซึ่งมีขอบข่ายประมาณ 15 กิโลเฮิรตซ์ ถึง 1 เมกกะเฮิรตซ์ สำหรับตัวอย่างง่ายๆที่มีผลต่อความถี่กลาง สามารถพิจารณาได้จากวงจรเนตเวิร์ก สามารถพิจารณาได้จากวงจรเนตเวิร์ก แสดงผังรูป



จาก รูป ก. แสดงตัวอย่างวงจรที่มีผลต่อคุณลักษณะที่ความถี่กลาง
รูป ข. แสดงคุณลักษณะทางขนาดต่อความถี่
และ รูป ค. แสดงผลตอบสนองของสัญญาณยูนิตพัลส์ต่อวงจรในรูป ก.
จะเห็นได้ว่าค่าขนาดของGainที่ความถี่สูงจะสูงกว่าขนาดความถี่ต่ำและความถี่กลาง ผลของ
การเปลี่ยนแปลงเนตเวิร์กคอมโพเนนต์ (Network Components) โดยการป้อนสัญญาณพัลส์รูปสี่เหลี่ยม
ความถี่ไลน์ประมาณ 15 กิโลเฮิร์ตซ์ แล้วทำการปรับค่า Time Constant ของวงจรเนตเวิร์ก ซึ่งเราปรับ
ให้ผลตอบสนองต่อความถี่ขนาด สามารถแบ่งขอบข่ายของความถี่ออกเป็น 3 ช่วงคือ

1. ความถี่ในย่าน Line frequency ประมาณ 15 กิโลเฮิร์ตซ์
2. ความถี่กลางสัญญาณภาพ (medium video frequency) ประมาณ 50 ~ 500 กิโลเฮิร์ตซ์
3. ความถี่สูงสัญญาณภาพ (high video frequency) ตั้งแต่ 0.5 ~ 6 เมกกะเฮิร์ตซ์ และผลของ
สัญญาณเข้าตัดทุต

เราอาจพิจารณาผลของการเปลี่ยนแปลงตัวประกอบของเนตเวิร์ก โดยการป้อนสัญญาณพัลส์
รูปสี่เหลี่ยมความถี่ไลน์ที่ประมาณ 15 กิโลเฮิร์ตซ์ แล้วทำการปรับค่า Time Constant ของวงจรเนตเวิร์ก
ซึ่งเราปรับให้ผลตอบสนองต่อความถี่ทางขนาดออกเป็น 3 ช่วงและผลของสัญญาณเข้าตัดทุต

สำหรับความผิดเพี้ยนที่เกิดขึ้นในย่านความถี่กลางเราเรียก Positive streaking ถ้าการส่ง
สัญญาณภาพเกิดความผิดเพี้ยนดังกล่าว จะทำให้เกิดผลต่อสัญญาณส่องสว่าง และถ้าเกิดความผิดเพี้ยน
ทาง Negative streaking ขึ้น จะทำให้เกิดผลต่อสัญญาณส่องสว่างในทางตรงกันข้าม ฉะนั้นในการส่ง
สัญญาณภาพจะต้องควบคุมให้ลักษณะทางขนาดเฟสในระบบสายส่งราบเรียบที่สุดต่อความถี่กลาง

3.6.2 ความผิดเพี้ยนที่เกิดเนื่องจากคุณลักษณะที่ความถี่สูง

ในการพิจารณาผลของความผิดเพี้ยนที่เกิดขึ้นเนื่องจากคุณลักษณะที่ความถี่สูงไม่ราบเรียบนั้น จะมีผลให้ความคมชัดของภาพในแนวนอนแย่ง (Horizontal resolution) จากรูปที่ 3.5 เป็นตัวอย่างที่จะแสดงให้เห็นว่า ถ้าป้อนสัญญาณยูนิต พัลส์ (Unit pulse) ผ่านวงจรเนตเวิร์กดังกล่าวทำให้ horizontal resolution ลดลงแสดงว่าแบนด์วิดท์ของวงจรกรองความถี่ต่ำ 1 MHz ให้ horizontal resolution ได้ประมาณ 100 ไลน์

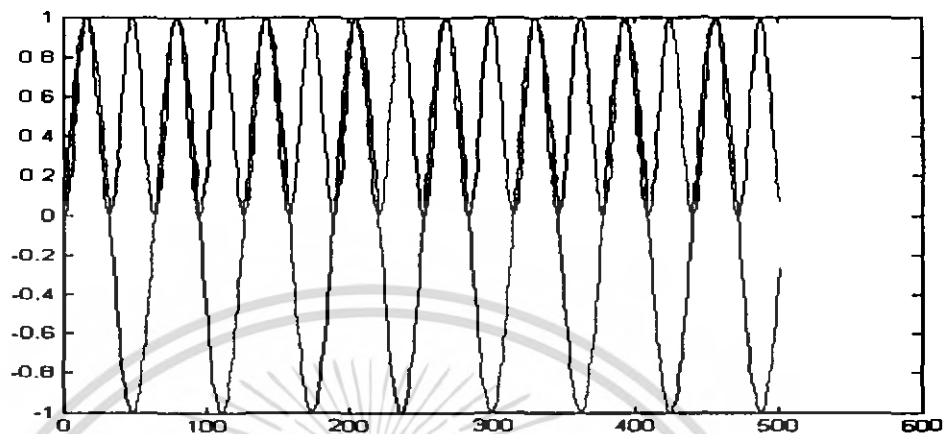
จากรูป การแสดงผลตอบสนองของยูนิต พัลส์เมื่อป้อนสัญญาณดังกล่าวผ่านวงจรกรองความถี่ต่ำซึ่งมีคุณลักษณะของ sharp cut off จะทำให้เกิดความผิดเพี้ยน overshoot หรือ ringing ขึ้น



รูปที่ 3.6 ผลตอบสนองของสัญญาณต่อ LPF ทางอุดมคติและวงจร RC

3.7 ความผิดเพี้ยนชอท-ไทม์ เวฟฟอร์ม (Short-time waveform distortion)

สัญญาณทดสอบที่ใช้ประเมินความผิดเพี้ยนของผลตอบสนองทางขนาด หรือ เฟสต่อความถี่ ในย่านความถี่สูง ในทางปฏิบัตินิยมใช้สัญญาณทดสอบพัลส์ ชายน์ กำลังสอง และสัญญาณบาร์ (sine square pulse and bar) ซึ่งพัลส์ ชายน์ กำลังสองมีความไว (sensitivity) ต่อความผิดเพี้ยนสูงกว่าพัลส์ รูปสี่เหลี่ยม สัญญาณพัลส์ ชายน์กำลังสองเทียบกับสัญญาณชายน์ จะเห็นได้ว่า พัลส์ ชายน์ กำลังสอง มีขนาดเป็นบวกทุกค่า



รูปที่ 3.7 สัญญาณพัลส์ ซายน์กำลังสองเทียบกับสัญญาณซายน์

ปัจจุบันโคไซน์กำลังสองเป็นที่นิยมในการใช้ตรวจสอบข้อบกพร่อง ซึ่งอาจจะเกิดขึ้นในระบบโทรทัศน พัลส์ดังกล่าวนี้อาจเป็นแบบ T และ $2T$ สำหรับตรวจสอบโทรทัศนขาวดำ และแบบมอดูเลต $20T$ ไซน์กำลังสองใช้ในการตรวจสอบโทรทัศนสี วิธีการตรวจสอบระบบใดๆทำได้โดยการป้อนโคไซน์กำลังสองพัลส์ให้กับระบบนั้น แล้วสังเกตการณ์ตอบสนองต่างๆของระบบกล่าวคือ การตอบสนองของขนาด (Amplitude Response) การตอบสนองของเฟส (Phase Response) และเอนเวโลปดีเลย์ (Envelope Delay)

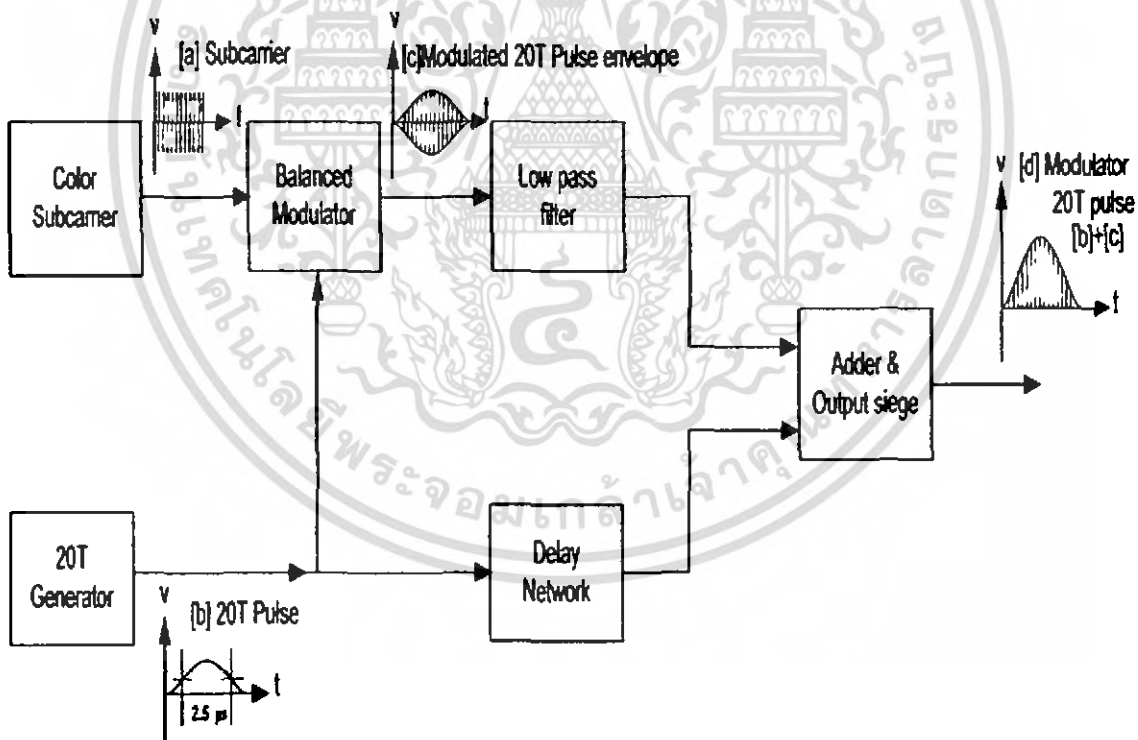
3.8 การวัดค่าความผิดเพี้ยนของสัญญาณโทรทัศน

3.8.1 การวัดความผิดเพี้ยนของอัตราการขยายและดีเลย์ โดยใช้สัญญาณพัลส์ มอดูเลชันไซน์กำลังสอง (The Measurement of Gain Delay Distortion by using Modulation sine-Squared pulse)

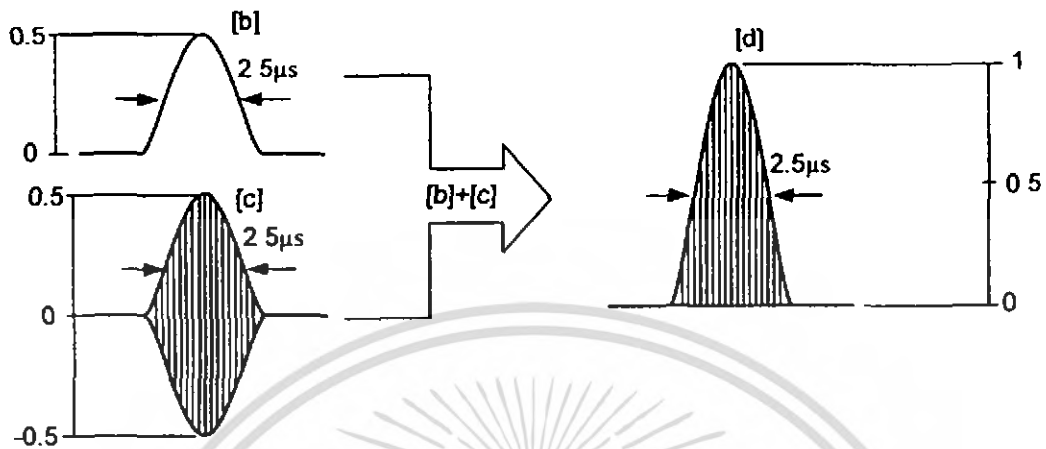
ในการวัดคุณสมบัติของสายส่งสำหรับงานด้านโทรทัศนสี การทดสอบลูมิแนนซ์โครมิแนนซ์ อัตราขยายและดีเลย์ อินอิกวอลิตี้ (Luminance-Chrominance Gain and Delay Inequality) โดยการใช้สัญญาณรวม (Composite Signal) ซึ่งประกอบด้วยพัลส์กำลังสองหรือโคไซน์กำลังสองอย่างใดอย่างหนึ่ง ในที่นี้จะกล่าวถึงพัลส์โคไซน์กำลังสอง (sine Squared Pulse) รวมกับพัลส์มอด (Pulse Mod) ที่ความถี่คลื่นพาหะของสี (Color Subcarrier) ในกรณีที่ไม่มี ความผิดเพี้ยนเกิดขึ้นสัญญาณรวมจะมีเอนเวโลป (Envelope) โดยเฉพาะที่ฐานของพัลส์ (Baseline) เป็นเส้นตรงและในกรณีที่เกิดความผิดเพี้ยนขึ้นในระบบการส่ง จากการสังเกตเอนเวโลปของฐานของพัลส์ (Envelope of Baseline) ซึ่งอาจจะเกิดเป็น

สัญลักษณ์ของไซน์ หรือ โคไซน์นั้นเราสามารถพิจารณาได้จากออสซิลโลสโคปโดยการวัดค่ายอด (peak) สูงสุดและต่ำสุดของฐานพัลส์เราก็สามารถคำนวณหาค่าอัตราขยาย (Gain) และดีเลย์ (Delay) ได้

สัญญาณรวมมอดูเลตพัลส์ 20T (Composite 20T pulse) สามารถสร้างขึ้นได้ ดังแสดงในรูป 2.5 โดยการป้อนสัญญาณพัลส์ 20T จากเครื่องกำเนิด รูป (b) โดยสัญญาณดังกล่าวมีค่า h.a.d. 2 ไมโครวินาที ในระบบ PAL และ 2.5 ไมโครวินาทีในระบบ NTSC แล้วมอดกับสัญญาณคลื่นเออร์ซิบแกเรีย (a) จะได้สัญญาณรูป (c) โดยสัญญาณที่มอดแล้วจะผ่านวงจรกรองความถี่ต่ำแบนด์วิดท์กว้างเพื่อกรองเอาฮาร์โมนิกที่ไม่ต้องการออก ส่วนสัญญาณจาก (b) อีกทางหนึ่งจะผ่านวงจรหนึ่ง (Delay network) เพื่อปรับให้สัญญาณ (b) กับสัญญาณ (c) มีไทม์มิ่งเท่ากัน แล้วจึงผ่านวงจรรวม (adder) ก็จะได้สัญญาณรวมมอดูเลตพัลส์ 20T ในรูป (d) ซึ่งสัญญาณดังกล่าวจะถูกนำมาใช้วัดความผิดเพี้ยนของสัญญาณโทรทัศน์สี



รูปที่ 3.8 รูปวงจรผลิตสัญญาณรวมมอดูเลต 20T



รูปที่ 3.9 แสดงการรวมสัญญาณ (b) + (c)

3.8.2 การคำนวณหาความถี่สเปกตรัมของสัญญาณรวมมอดูเลตพัลส์ 20T

กรณีนี้ สเปกตรัมของมอดูเลต 20T พัลส์ และ 12.5T พัลส์ ดังจะกล่าวต่อไปนี้ มอดูเลตโคไซน์ กำลังพัลส์ ประกอบด้วย สัญญาณในย่านความถี่ต่ำสัญญาณที่ยังไม่ได้มอดและสัญญาณในย่านความถี่สูง สัญญาณมอดแล้วสัญญาณในย่านความถี่ต่ำ มีสมการดังนี้

$$Vl(t) = \frac{A}{2} \cos^2 \frac{\pi}{40T}$$

สเปกตรัมดังนี้

$$Vl(\omega) = \frac{A}{2} \cdot \frac{20T}{1 - \left(\frac{20\omega T}{\pi}\right)^2} \cdot \frac{\sin 20\omega T}{20\omega T}$$

$$Vl(f) = \frac{A}{2} \cdot \frac{20T}{1 - (40Tf)^2} \cdot \frac{\sin 40\pi f T}{40\pi f T} \quad \text{----- (2.2)}$$

สเปกตรัมของมอดูเลตโคไซน์ กำลังสองพัลส์แบบ 20T มีสมการดังนี้

$$V_c(t) = \frac{A}{2} \cos^2 \frac{\pi}{40T} \cos \omega_c t \quad |f| \leq 20T$$

$$= 0 \quad |f| \geq 20T$$

$$V_c(\omega) = \frac{A}{2} \int_0^{20T} \left\{ \left(1 + \cos \frac{\pi}{20T} \right) \cos \omega_c t \right\} \cdot \cos \omega t \cdot dt$$

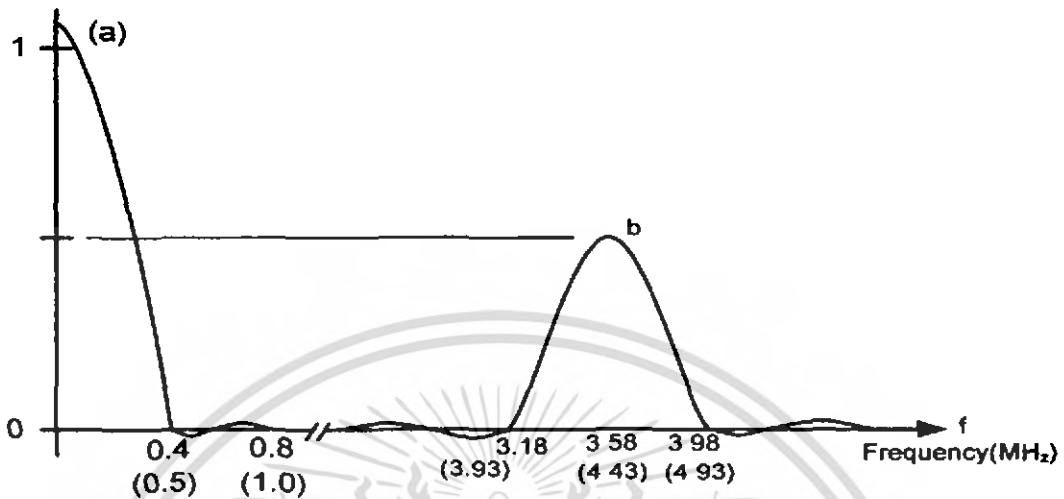
$$= \frac{A}{2} \left[\frac{20T}{1 - \left\{ \frac{20T(\omega - \omega_c)}{\pi} \right\}^2} \frac{\sin(\omega - \omega_c)20T}{\omega - \omega_c} + \frac{A}{2} \frac{20T}{1 - \left\{ \frac{20T(\omega + \omega_c)}{\pi} \right\}^2} \frac{\sin(\omega + \omega_c)20T}{(\omega + \omega_c)} \right]$$

สมการของพีเควินซี สเปกตรัมอาจเขียนได้ใหม่ดังนี้

$$V_c(f)_{20T} = \frac{A}{2} \left[\frac{20T}{1 - (40T(f - f_c))^2} \frac{\sin(f - f_c)40\pi T}{(f - f_c)40\pi T} \right]$$

$$+ \frac{20T}{1 - (40T(f + f_c))^2} \frac{\sin(f + f_c)}{(f + f_c)40\pi T} \quad (2.3)$$

จากสมการที่ 2-3 นำไปวาดจะได้รูปสเปกตรัมดังรูปที่(2.7) สัญญาณที่ยังไม่ได้มอดและสัญญาณในย่านความถี่สูงสัญญาณมอดแล้ว สัญญาณในย่านความถี่ต่ำ มีสมการดังนี้



รูปที่ 3.10 แสดงความถี่สเปกตรัมของสัญญาณรวมพัลส์ 20 T

3.8.3 ทฤษฎีและการหาสูตรสำเร็จของความผิดเพี้ยนของอัตราขยายและคิเลย์

การหาความผิดเพี้ยนของสัญญาณสี (Chrominance signal) ทั้งอัตราขยาย (gain) ซึ่งใช้สัญลักษณ์ A และไทม์คิเลย์ (τ) โดยผลจากการคำนวณหาความผิดเพี้ยนทั้ง A และ τ จะสัมพันธ์กับค่ายอดทั้งสองจากฐานของพัลส์ ซึ่งในทางปฏิบัติถ้าทราบค่ายอดจากฐานของพัลส์ ก็สามารถที่จะหาความผิดเพี้ยนของพัลส์ว่าในระบบทดสอบ (System Under test) จะมีผลต่อสัญญาณสีทางด้านไหน เช่น ระบบทดสอบอาจมีผลทางด้านความผิดเพี้ยนของอัตราขยาย (gain distortion) อย่างเดียวหรือความผิดเพี้ยนทางด้านไทม์คิเลย์ (Time delay Distortion) เพียงอย่างเดียว หรือมีผลของความผิดเพี้ยนทั้งอัตราขยาย ไทม์คิเลย์ ซึ่งในบทนี้จะแสดงค่าโดยประมาณด้วยค่าที่กำหนดให้ของค่ายอดทั้งสองที่ฐานของพัลส์และอัตราขยายที่ไม่เท่ากัน (A) และคิเลย์อินทิกรัลดีที (τ) ที่สัมพันธ์กัน

วิธีการคำนวณของอัตราขยาย และคิเลย์อินทิกรัลดีที กำหนดสัญลักษณ์การคำนวณดังต่อไปนี้

$f(t)$ = เบลไลน์ฟังก์ชันของ โคไซน์กำลังสองพัลส์

$u(t)$ = เอนเวโลป ด้านบนของ โคไซน์กำลังสองพัลส์

$l(t)$ = เอนเวโลป ด้านล่างของโคไซน์กำลังสองพัลส์

Y_1 & Y_2 = ขนาดของเบลไลน์ด้านล่างของ โคไซน์กำลังสองพัลส์

A = อัตราการขยายของโคไซน์กำลังสองพัลส์ที่ได้ถูกรวมกับเบสแบนด์ (base band) ที่สัมพันธ์กัน

τ = ดีเลย์อินอริควอลิตี้ ส่วนที่ถูกรวมเข้าไป หรือนำหน้าสัญญาณที่ยังไม่มีการมอด

T_0 = ระยะเวลาของขนาดของพัลส์ ในกรณีของ 20T pulse คือ $2\mu\text{s}$. และ 12.5 T

วิธีการคำนวณให้พิจารณาจากรูปที่ 3.9 จะได้เอนเวโลปด้านบนและด้านล่างดังนี้

$$U(t) = f(t) + Af(t - \tau) \quad \text{----- (2.4)}$$

$$I(t) = f(t) - Af(t - \tau) \quad \text{----- (2.5)}$$

และค่าเบสแบนด์ (Baseband) ก็คือ

$$f(t) = \begin{cases} \frac{1}{2} \cos^2 \frac{\pi t}{2T_0} & 0 < t < T_0 \\ 0 & t > T_0 \end{cases} \quad \text{----- (2.6)}$$

การหาค่า เอนเวโลปด้านบนและด้านล่างได้ด้วยการแทนค่าสมการ (2.3) ลงในสมการ 2.1) และ (2.2) ตามลำดับ จากเอนเวโลปด้านล่างจะทำให้เราทราบค่า Y_1 และ Y_2 ส่วนเอนเวโลปด้านบนจะทำให้เราทราบค่า Y_{\max} จากผลการคำนวณนี้จะทำให้เราสามารถหาสูตรสำเร็จของความผิดเพี้ยนของการขยายที่แน่นอนแสดงได้ดังนี้ วิธีการหาสูตรสำเร็จดังแสดงในภาคผนวกที่ 2

$$A = \frac{1 - (y_1 + y_2 + y_1 y_2)}{1 + (y_1 + y_2 - y_1 y_2)} \quad \text{----- (2.7)}$$

โดยกำหนดให้

$$y_1 = \frac{Y_1}{Y_{\max}}, \quad y_2 = \frac{Y_2}{Y_{\max}}$$

จากเอนเวโลปด้านล่างที่ฐานของพีลส์เราสามารถหาค่าคิเล่ย์ อินอิกวอลิตี (Delay Inequality) จากค่าขอดทั้งค่าบวกและค่าลบของ Y_1 และ Y_2 ตามลำดับ ซึ่งทำให้ได้สูตรสำเร็จในการหาค่าคิเล่ย์ อินอิกวอลิตีดังนี้ วิธีการหาสูตรสำเร็จดังแสดงในภาคผนวกที่ 2

$$\tau = \frac{T_0}{\pi} \cos^{-1} \left[1 + \frac{8y_1y_2}{\{1 - (y_1 + y_2 + y_1y_2)\} \cdot \{1 + (y_1 + y_2 - y_1y_2)\}} \right] \quad (2.8)$$

ค่าขอดทั้งค่าบวกและค่าลบของเอนเวโลปด้านล่างจากฐานของพีลส์ Y_1 และ Y_2 ทำการ normalized ด้วยค่าขอดสูงสุดของเอนเวโลปด้านบน นั่นก็คือ

$$y_1 = \frac{Y_1}{Y_{\max}}, \quad y_2 = \frac{Y_2}{Y_{\max}}$$

สมการ (2.7) และสมการ (2.8) เป็นสูตรสำเร็จที่ใช้ในการวัดความผิดเพี้ยนของอัตราขยายและคิเล่ย์ อินอิกวอลิตี ตามลำดับ

3.9 สาเหตุของการผิดเพี้ยนโดยความแตกต่างของอัตราขยายอย่างเดียว (Distortion Cause by Gain Difference Only)

ในกรณีนี้แสดงว่าค่าขอด Y_1 และ Y_2 ค่าใดค่าหนึ่งมีค่าเป็น 0 ดังนั้นจะ ไม่มีความผิดเพี้ยนทางคิเล่ย์เกิดขึ้นก็คือ $\tau = 0$ เพราะฉะนั้นความผิดเพี้ยนที่เกิดขึ้นจึงมีค่าความผิดเพี้ยนของอัตราขยายอย่างเดียวซึ่งสามารถให้เห็นจริงได้ ดังนี้

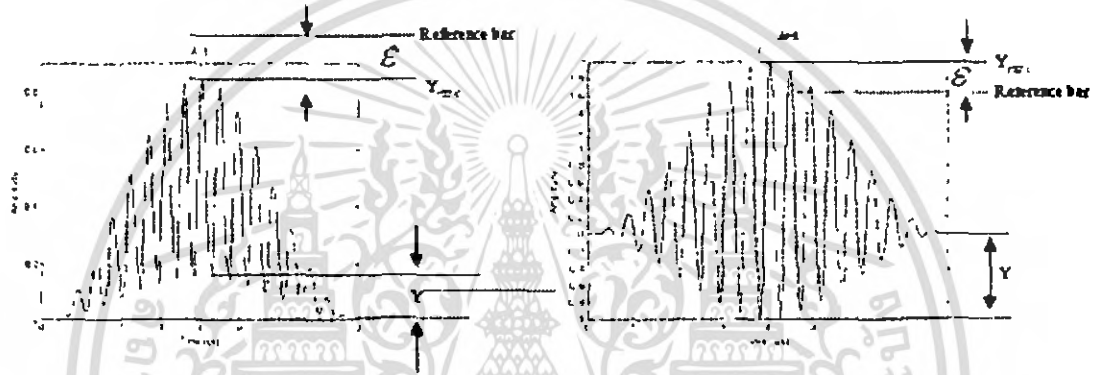
เมื่อ Y_1 หรือ Y_2 มีค่าเป็น 0 สมการ (3.5) จะกลายเป็น

$$\tau = \frac{T_0}{\pi} \cos^{-1}(1) = 0$$

และสมการ (2.7) จะกลายเป็น

$$A = \frac{1 - y_{1,2}}{1 + y_{1,2}} = \frac{1 - \frac{Y}{Y_{\max}}}{1 + \frac{Y}{Y_{\max}}} \quad \text{----- (2.9)}$$

(3.2) ซึ่ง $(y_{1,2})$ หรือ Y อาจมีค่าเป็นบวกหรือลบ เนื่องจากขนาดของความผิดเพี้ยนที่สัมพันธ์กันดังรูป



(ก) อัตราการขยายต่ำ $A = \frac{1 - y}{1 + y}$

(ข) อัตราการขยายสูง $A = \frac{1 + y}{1 - y}$

รูปที่ 3.11 แสดงความแตกต่างของความผิดเพี้ยนของอัตราขยายอย่างเดียว

ความผิดเพี้ยนของอัตราขยาย (ϵ) ที่พิจารณาได้จากสมการ (2.9) ดังนี้

$$\epsilon = 1 - A = \frac{2Y/Y_{\max}}{1 - Y/Y_{\max}} \quad \text{----- (2.10)}$$

ถ้า $1 \gg Y/Y_{\max}$ ดังนั้น $\epsilon = 2Y/Y_{\max}$

ซึ่ง $2Y/Y_{\max}$ จะถูกเรียกเป็น Relative Chrominance Level (RCL) และบางครั้งถูกเรียกว่า Relative Amplitude of the Color Sub - Carrier

3.10 สาเหตุของการผิดเพี้ยนโดยความแตกต่างของดีเลย์อย่างเดียว

ในกรณีที่ $Y_1 = Y_2$ ซึ่งฐานของพัลส์มีรูปร่างเป็นคลื่นไซน์ที่มีค่ายอดเท่ากัน แต่อยู่ตรงข้ามแสดงว่าไม่มีความผิดเพี้ยนทางอัตราขยาย ความผิดเพี้ยนที่เกิดขึ้นมีแค่ความผิดเพี้ยนทางด้านดีเลย์เพียงอย่างเดียว ดังได้แสดงต่อไปนี้ จากสมการ (2.7) แทนค่า $Y_1 = Y_2$ จะได้ดังนี้

$$A = \frac{1 + (Y/Y_{max})^2}{1 + (Y/Y_{max})^2} = 1 = 0 \text{ db}$$

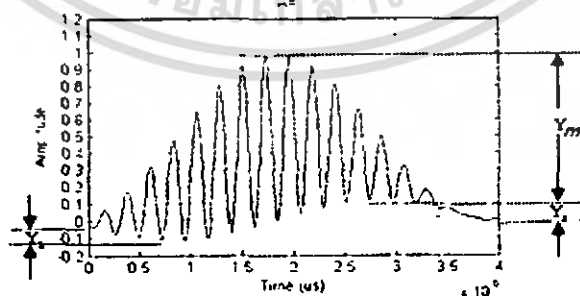
จากสมการ (2.8) จะกลายเป็น

$$\tau = \frac{T_0}{\pi} \cos^{-1} \left[1 - \frac{8(Y/Y_{max})^2}{\{1 + (Y/Y_{max})^2\}^2} \right] \tag{2.11}$$

โคไซน์กลับสูตรทางตรีโกณมิติ สมการ (2.11) จะกลายเป็น

$$\begin{aligned} \tau &= \frac{2T_0}{\pi} \tan^{-1} \frac{2Y/Y_{max}}{\{1 - (Y/Y_{max})^2\}^2} \\ &= \frac{4T_0}{\pi} \tan^{-1} \frac{Y}{Y_{max}} \end{aligned} \tag{2.12}$$

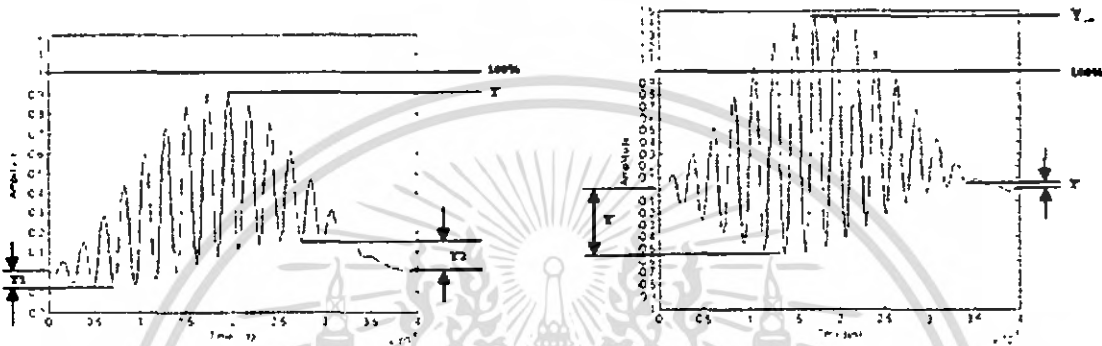
จะเห็นว่าเมื่อ $Y_1 = -Y_2$ จะได้ $A = 0 \text{ dB}$ ส่วนการผิดเพี้ยนทางด้านดีเลย์ดังแสดงในรูป (3.3)



รูปที่ 3.12 แสดงการผิดเพี้ยนของดีเลย์เพียงอย่างเดียว กรณี $Y_1 = -Y_2$

3.11 กรณีที่เกิดการผิดเฟสทางอัตราขยายและคี่เลข พร้อมกัน

กรณีที่เกิดการผิดเฟสทางอัตราขยายและคี่เลข พร้อมกัน ในกรณีที่เกิดความผิดเฟสทั้งสองแบบ ค่าออกทั้งบวกและลบ มีค่าแสดงในรูปที่ 3.13



รูปที่ 3.13 แสดงความผิดเฟสทางอัตราขยายและคี่เลข พร้อมกัน

เมื่อความผิดเฟสมีน้อย คำนวณผลคูณของ Y_1, Y_2 สามารถตัดทิ้งได้ สมการ (2.7) และ (2.8) อาจเขียนได้ใหม่ดังนี้

$$A = \frac{1 - (y_1 + y_2)}{1 + (y_1 + y_2)} \quad (2.13)$$

$$\tau = \frac{T_0}{\pi} \cos^{-1} \left[1 + \frac{8y_1 y_2}{1 - (y_1 y_2)} \right]$$

และถ้า $(y_1 + y_2)^2 \ll 1$ ความผิดเฟสทางด้านคี่เลขอาจเขียนได้ใหม่ คือ

$$\tau = \frac{4T_0}{\pi} \sqrt{-y_1 y_2} \quad (2.14)$$

ความผิดเฟสทางอัตราขยายคำนวณด้วยสมการ (2.7) และ (2.13) จะได้ค่าที่ใกล้เคียงกันมากและความผิดเฟสทางด้านคี่เลข เมื่อคำนวณด้วยสมการ (2.8) และ (2.14) ค่าที่ได้แตกต่างกันเพียงเล็กน้อยเมื่อผลคูณ Y_1, Y_2 มีค่าน้อย

บทที่ 4

ผลการทดลอง

4.1 ผลการทดลองการใช้โปรแกรมวัดความผิดเพี้ยนร่วมกับฮาร์ดแวร์

4.1.1 อุปกรณ์ในการทดลอง

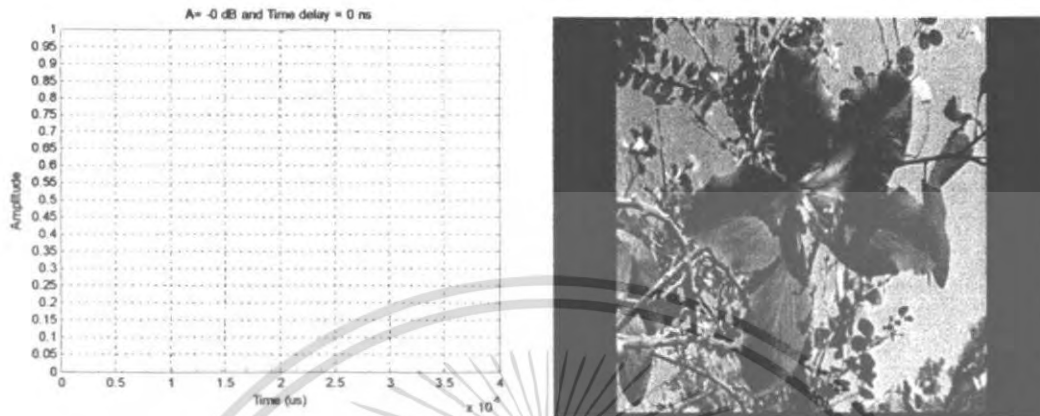


รูปที่ 4.1 อุปกรณ์ในการทดลอง

จากรูป นำสัญญาณทดสอบคือสัญญาณที่ได้จากเครื่องกำเนิดสัญญาณผ่านเครื่องที่ทำให้เกิดสัญญาณผิดเพี้ยน โดยผิดเพี้ยนทางด้านอัตราขยายตั้งแต่ค่า -3dB ถึง $+3\text{dB}$ และด้านกรุปดีเลย์ ตั้งแต่ค่า -100ns ถึง $+100\text{ns}$ จะ ได้รูปที่ผิดเพี้ยนแสดงออกทางหน้าจอโทรทัศน์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

4.1.2 ผลการทดลองที่ไม่มีคามผิดเพี้ยน



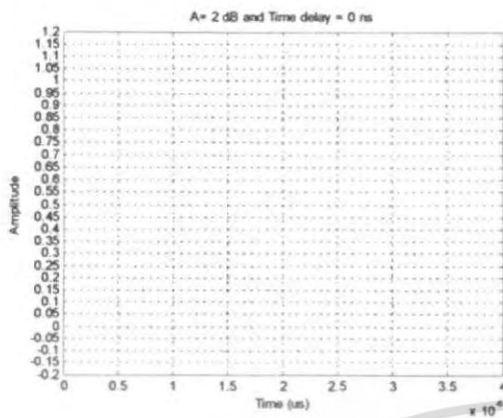
รูปที่ 4.2 รูปกราฟและรูปภาพแสดงค่า Gain = 0 dB , Time Delay = 0 ns

4.1.3 ผลการทดลองที่มีความผิดเพี้ยนทางแอมพลิจูดอย่างเดียว

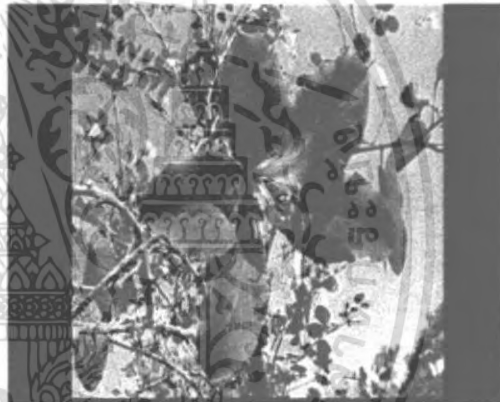
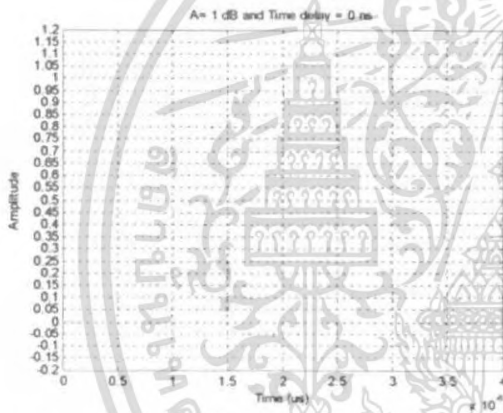


รูปที่ 4.3 รูปกราฟและรูปภาพแสดงค่า Gain = +3dB , Time Delay = 0 ns

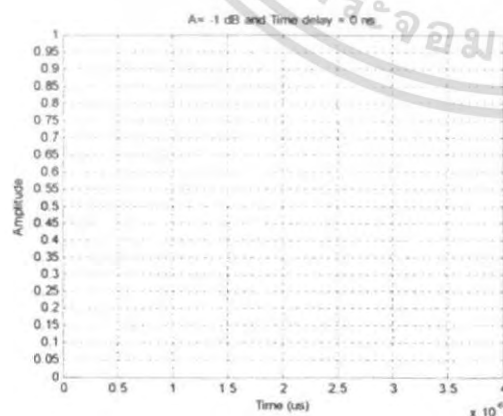
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 4.4 รูปกราฟและรูปภาพแสดงค่า Gain = +2 dB , Time Delay = 0 ns

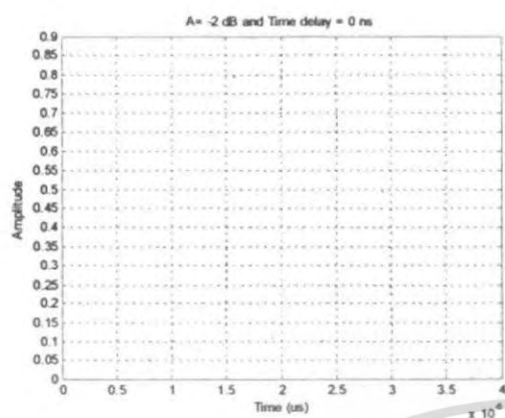


รูปที่ 4.5 รูปกราฟและรูปภาพแสดงค่า Gain = +1 dB , Time Delay = 0 ns

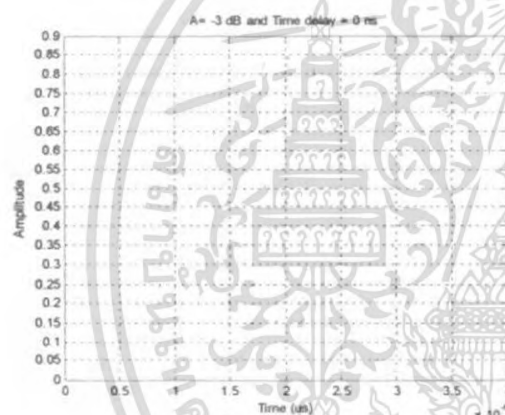


รูปที่ 4.6 รูปกราฟและรูปภาพแสดงค่า Gain = -1 dB , Time Delay = 0 ns

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



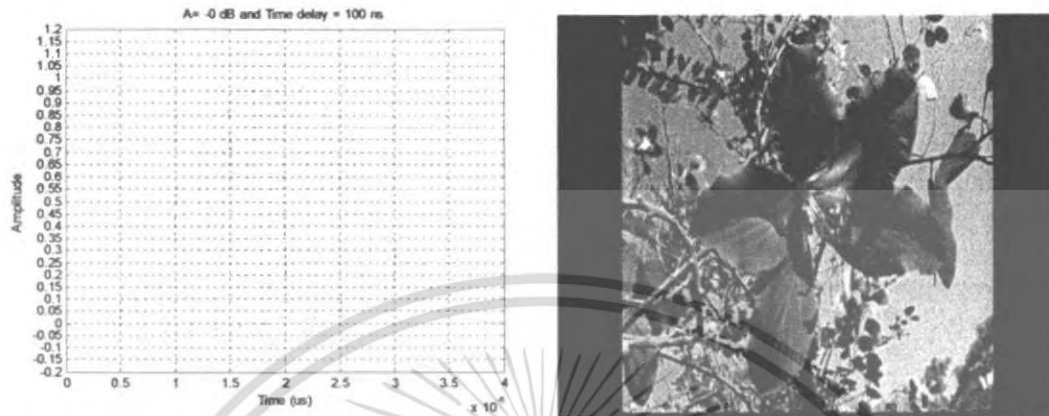
รูปที่ 4.7 รูปกราฟและรูปภาพแสดงค่า Gain = -2 dB , Time Delay = 0 ns



รูปที่ 4.8 รูปกราฟและรูปภาพแสดงค่า Gain = -3 dB , Time Delay = 0 ns

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

4.1.3 ผลการทดลองที่มีความผิดเพี้ยนทางรูปคดีเพียงอย่างเดียว

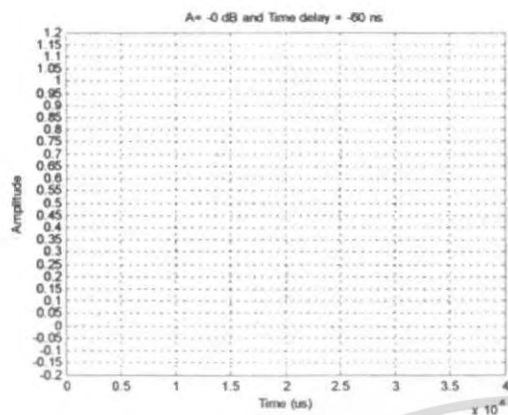


รูปที่ 4.9 รูปกราฟและรูปภาพแสดงค่า Gain = 0 dB , Time Delay = +100 ns

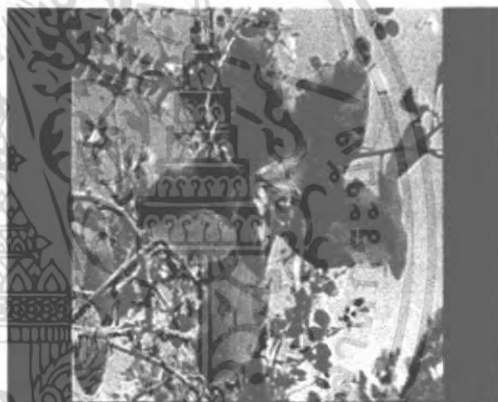
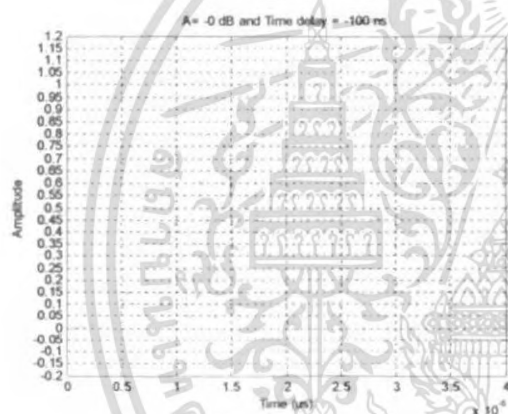


รูปที่ 4.10 รูปกราฟและรูปภาพแสดงค่า Gain = 0 dB , Time Delay = +60 ns

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



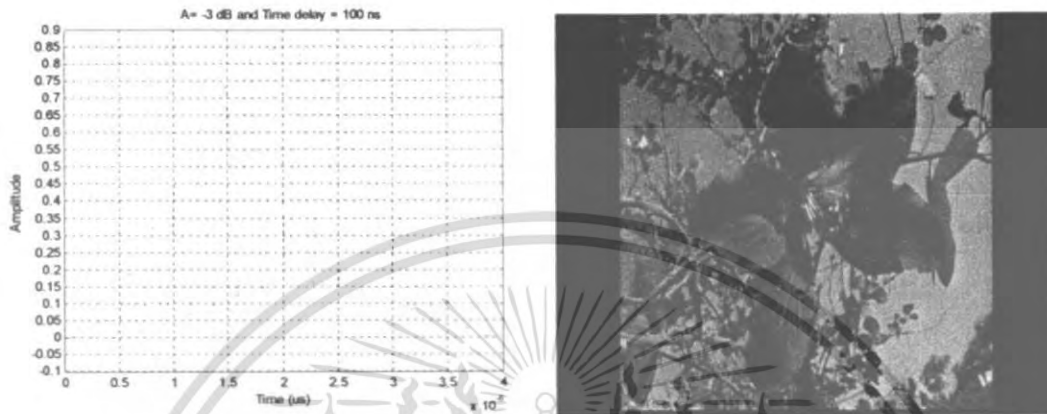
รูปที่ 4.11 รูปกราฟและรูปภาพแสดงค่า Gain = 0 dB , Time Delay = -60 ns



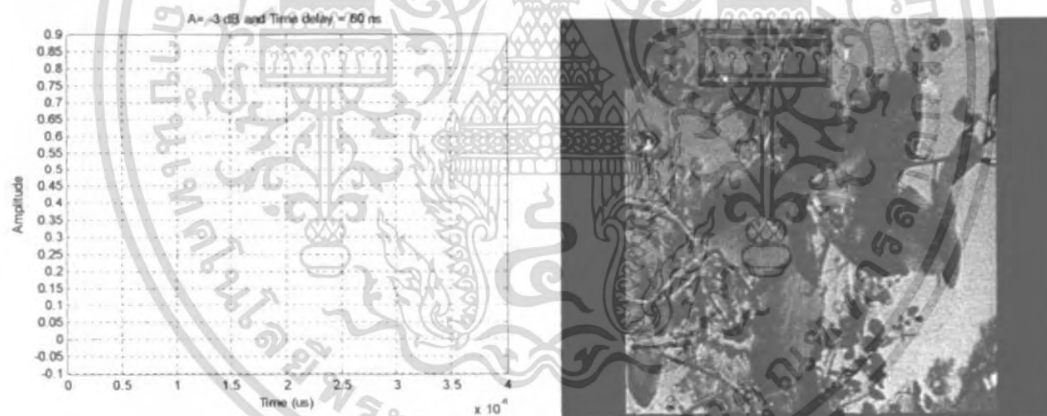
รูปที่ 4.12 รูปกราฟและรูปภาพแสดงค่า Gain = 0 dB , Time Delay = -100 ns

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

4.1.4 ผลการทดลองที่มีความผิดเพี้ยนทั้งทางด้านแอมพลิจูดและกรูฟดีเลย์

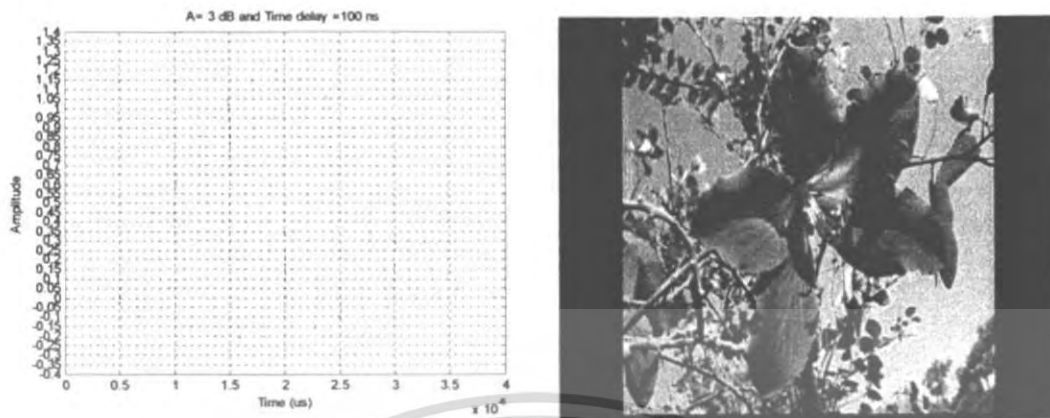


รูปที่ 4.13 รูปกราฟและรูปภาพแสดงค่า Gain = -3dB , Time Delay = +100 ns



รูปที่ 4.14 รูปกราฟและรูปภาพแสดงค่า Gain = -3dB , Time Delay = -100 ns

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 4.15 รูปกราฟและรูปภาพแสดงค่า Gain = +3dB , Time Delay = +100 ns



รูปที่ 4.16 รูปกราฟและรูปภาพแสดงค่า Gain = +3dB , Time Delay = -100 ns

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทที่ 5

บทสรุปและวิจารณ์

5.1 สรุปผลการดำเนินงาน

โครงการนี้เกี่ยวกับโปรแกรมการวัดความผิดพลาดทางแอมพลิจูดและกรูฟดิเลย์โดยใช้สัญญาณทดสอบมอดูเลต 20T ไชน์กำลังสองพัลส์ พร้อมจอ LCD แสดงค่าที่วัดได้

จากการดำเนินงาน โปรแกรมนี้สามารถวัดความผิดพลาดทั้งทางแอมพลิจูดและกรูฟดิเลย์ได้ ทั้งรูปกราฟและแสดงค่าความผิดพลาดออกมา ซึ่งจอLCDที่จะแสดงค่าออกมานั้นมีข้อจำกัดของค่าที่วัดได้เนื่องจากได้คัดเลือกค่าที่มีความผิดพลาดจากรูปที่เห็นความผิดพลาดชัดเจนเท่านั้น

5.2 ปัญหาที่เกิดขึ้นและแนวทางแก้ไข

ปัญหา : ค่าที่แสดงออกจอ LCD ไม่สามารถรองรับค่าได้หมดทุกค่าที่วัดออกมาได้เนื่องจากเครื่องวัดสัญญาณผิดพลาดมีค่าจำกัด

แนวทางแก้ไข : เลือกค่าที่เห็นความผิดพลาดที่ชัดเจนภายในขอบเขตที่อุปกรณ์สามารถสร้างความผิดพลาดที่เกิดขึ้นได้

ปัญหา : เครื่องกำเนิดสัญญาณผิดพลาดมีค่าผิดพลาดที่จำกัด ภาพที่ออกมาจึงไม่เห็นความแตกต่างมากนัก

แนวทางแก้ไข : ใช้รูปกราฟจากโปรแกรมMatlabที่เขียนไว้ จะเห็นค่าผิดพลาดที่ชัดเจนขึ้น

5.3 แนวทางพัฒนาในอนาคต

1. นำผลที่ประมวลผลจากโปรแกรมไปแสดงค่าออกจอ LCD ได้ทุกค่า
2. ค่าที่วัดได้จากโปรแกรมสามารถนำไปแสดงบนโปรแกรมต่างๆแทนจอLCD



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางแสดงความสัมพันธ์ทางแอมพลิจูด

y	Y max	Y	A	ϵ (1-A)	dB	รูป
0.05	0.95	0.05	0.89	0.11	-1	<p>A=0.891</p>
0.11	0.90	0.10	0.79	0.21	-2	<p>A=0.79dB</p>
0.18	0.85	0.15	0.71	0.29	-3	<p>A=0.71dB</p>

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางแสดงความสัมพันธ์ทางแอมพลิจูด						รูป
y	Y max	Y	A	ϵ (1-A)	dB	
0.23	0.81	0.19	0.63	0.37	-4	
0.28	0.78	0.22	0.56	0.44	-5	
0.33	0.75	0.25	0.50	0.50	-6	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางแสดงความคิดเห็นทางแอมพลิจูด						
Y	Y max	Y	A	ϵ (1-A)	dB	รูป
0.39	0.72	0.28	0.45	0.55	-7	
0.43	0.70	0.30	0.40	0.60	-8	
0.47	0.68	0.32	0.35	0.65	-9	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางแสดงความคิดเห็นทางแอมพลิจูด						
y	Y max	Y	A	ϵ (1-A)	dB	รูป
0.52	0.66	0.34	0.32	0.68	-10	
0.56	0.64	0.36	0.28	0.72	-11	
0.58	0.63	0.37	0.25	0.75	-12	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางแสดงความผิดเพี้ยนทางแอมพลิจูด

y	Y max	Y	A	ϵ (1-A)	dB	รูป
0	1	0	1	0	0	<p>A=1</p>
-0.06	1.06	-0.06	1.12	-0.12	1	<p>A=1</p>
-0.12	1.13	-0.13	1.26	-0.26	2	<p>A=2 dB</p>

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางแสดงความสัมพันธ์ทางแอมพลิจูด

y	Y max	Y	A	ϵ (1-A)	dB	รูป
-0.17	1.20	-0.20	1.41	-0.41	3	
-0.22	1.29	-0.29	1.59	-0.59	4	
-0.28	1.39	-0.39	1.78	-0.78	5	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางแสดงความผิดเพี้ยนทางแอมพลิจูด

y	Y max	Y	A	ε (1-A)	dB	รูป
-0.33	1.50	-0.50	2.00	-1	6	
-0.38	1.62	-0.62	2.24	-1.24	7	
-0.42	1.75	-0.75	2.51	-1.51	8	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางแสดงความผิดเพี้ยนทางแอมพลิจูด

y	Y max	Y	A	ϵ (1-A)	dB	รูป
-0.47	1.90	-0.90	2.82	-1.82	9	
-0.52	2.07	-1.07	3.16	-2.16	10	
-0.56	2.27	-1.27	3.55	-2.55	11	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางแสดงความคิดเทียบทางแอมพลิจูด

y	Y max	Y	A	ϵ (1-A)	dB	รูป
0.20	2.49	-0.49	4.00	-3	12	



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางแสดงความผิดเพี้ยนทางด้านแอมพลิจูดและกรูฟผิดเลย์

Y_1	Y_2	Y_{max}	A	dB	τ (ns)	รูป
-0.1	0.25	0.815	0.70	-3	500	
-0.05	0.20	0.85	0.70	-3	300	
-0.01	0.16	0.85	0.70	-3	100	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางแสดงความผิดเพี้ยนทางด้านแอมพลิจูดและกรูฟตีเลย์

Y_1	Y_2	Y max	A	dB	τ (ns)	รูป
-0.002	1.55	0.85	0.70	-3	60	<p>A = -3 dB and Time delay = 60 ns</p>
0	0.15	0.85	0.70	-3	0	<p>A = 1 and Time delay = 400 ns</p>
0.155	-0.002	0.85	0.70	-3	-60	<p>A = 1 and Time delay = 300 ns</p>

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางแสดงความสัมพันธ์ทางด้านแอมพลิจูดและกรูฟคีลล์

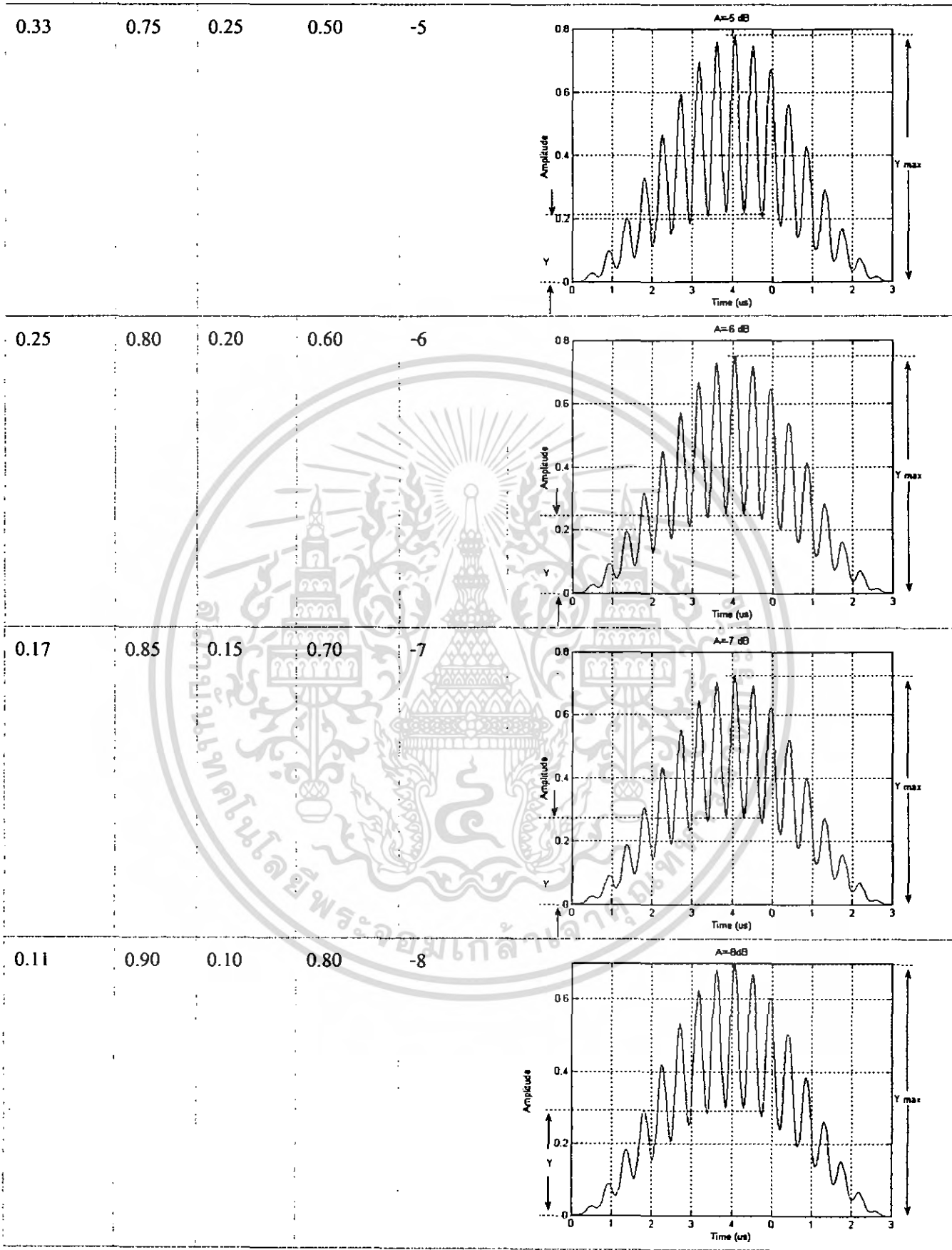
Y_1	Y_2	Y max	A	dB	τ (ns)	รูป
0.16	-0.01	0.85	0.70	-3	-100	<p>A = -3 dB and Time delay = 80 ns</p>
0.20	-0.05	0.85	0.70	-3	-300	<p>A = 1 and Time delay = 400 ns</p>
0.25	-0.10	0.85	0.70	-3	-500	<p>A = 1 and Time delay = 300 ns</p>

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางแสดงความผิดเพี้ยนทางแอมพลิจูด

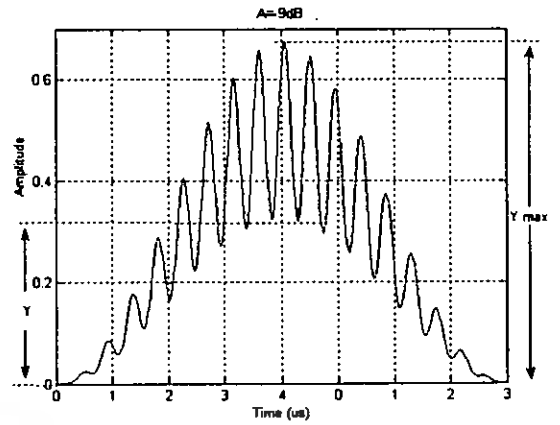
y	Y max	Y	A	dB	รูป
0.81	0.55	0.45	0.10	-1	
0.67	0.60	0.40	0.20	-2	
0.53	0.65	0.35	0.30	-3	
0.42	0.70	0.30	0.40	-4	

ไมวารณินโดฯ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

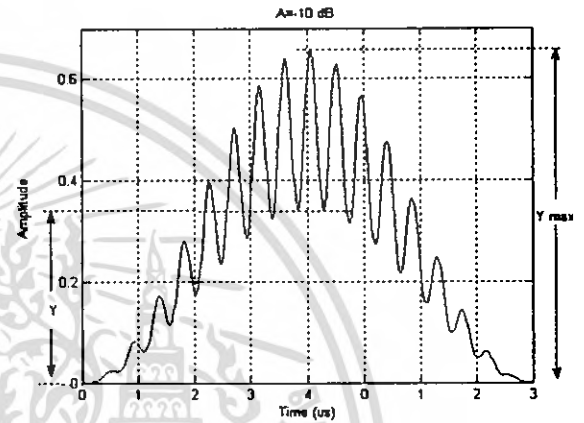


เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

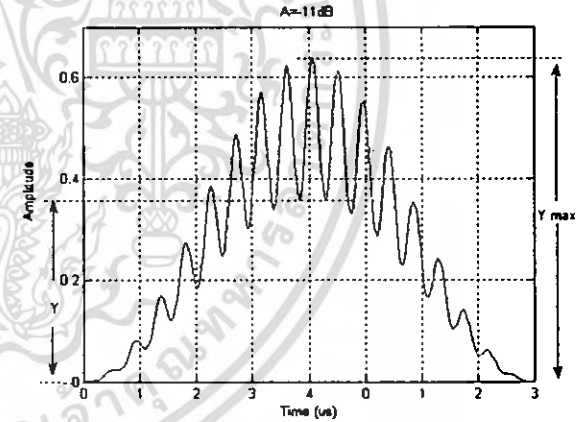
0.05 0.95 0.05 0.90 -9



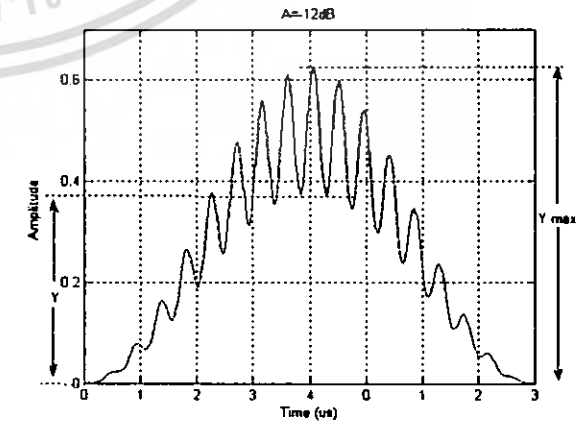
0.00 1.00 0.00 1.00 -10



0.20 1.25 0.25 1.50 -11

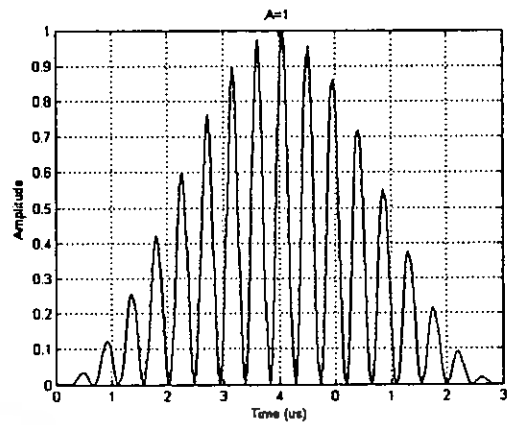


0.33 1.5 0.5 2.00 -12

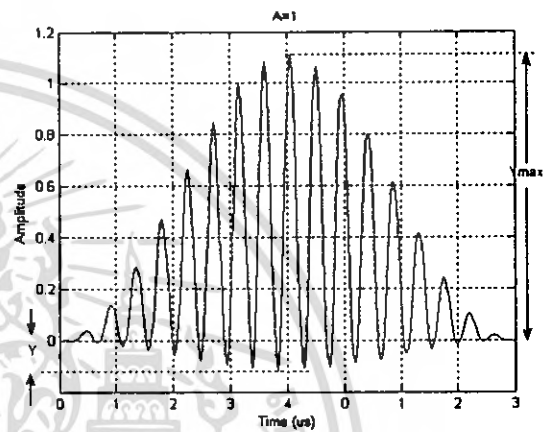


เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

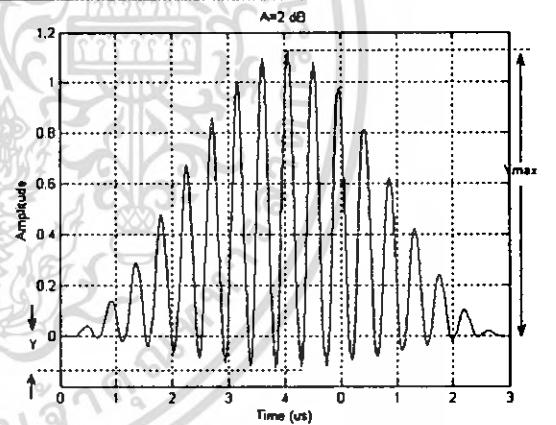
0.42 1.75 0.75 2.50 0



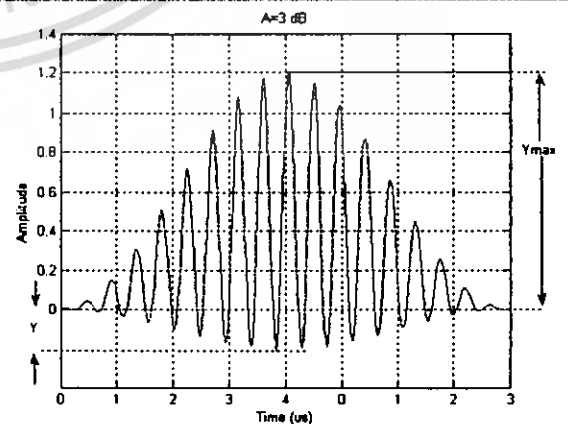
0.50 2.0 1.00 3.00 1



0.55 2.25 1.25 3.50 2



0.60 2.50 1.50 4.00 3

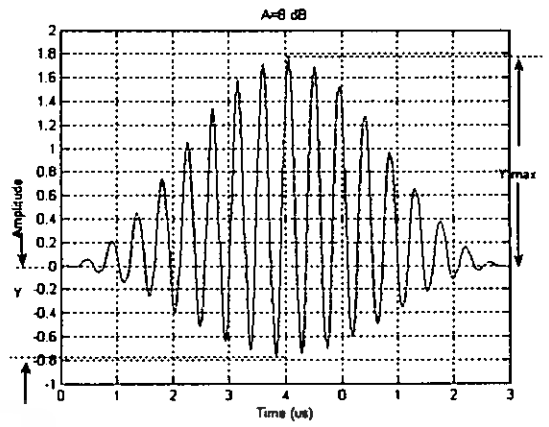


เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

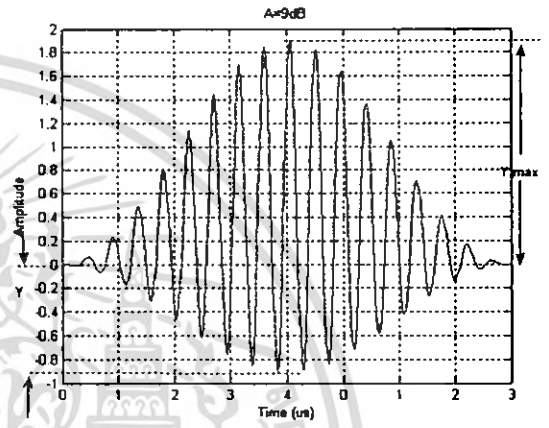
0.63	2.75	1.75	4.50	4	
0.67	3.00	2.00	5.00	5	
0.69	3.25	2.25	5.50	6	
				7	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

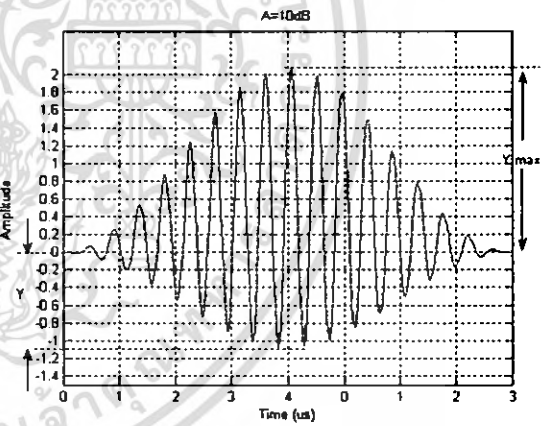
8



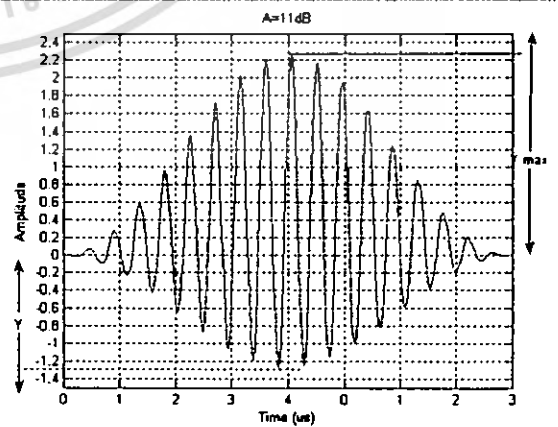
9



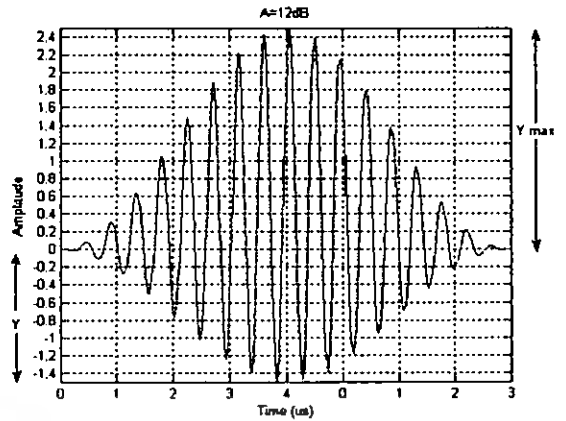
10



11



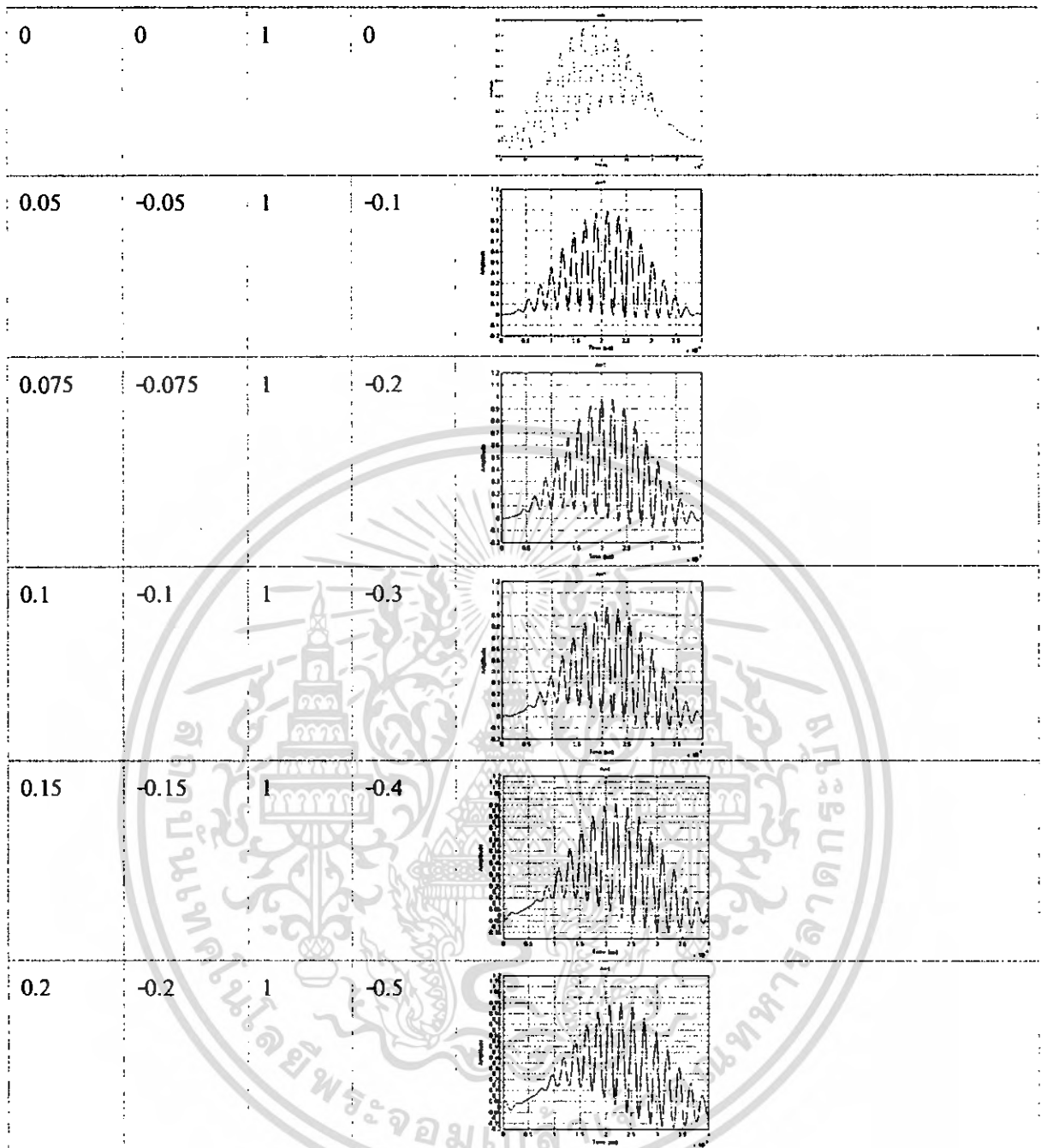
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



ตารางแสดงความคิดเพี้ยนทางกรุปดีเลย์

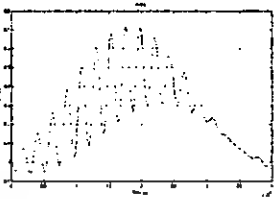
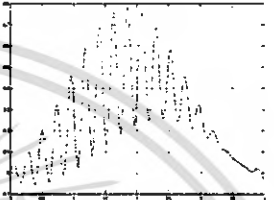
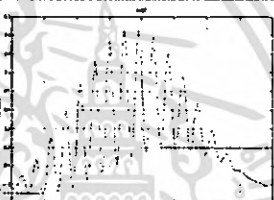
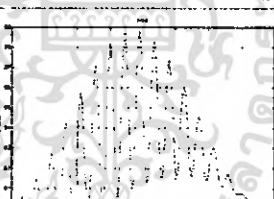
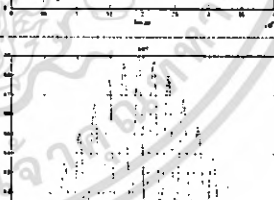
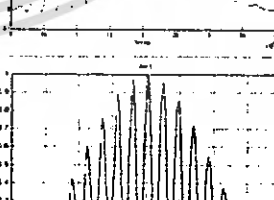
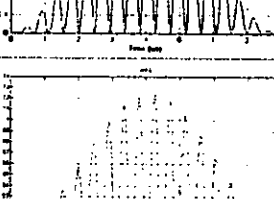
Y_1	Y_2	Y_{max}	τ (μs)	รูป
-0.2	0.2	1	0.5	
-0.15	0.15	1	0.4	
-0.10	0.10	1	0.3	
-0.075	0.075	1	0.2	
-0.05	0.05	1	0.1	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

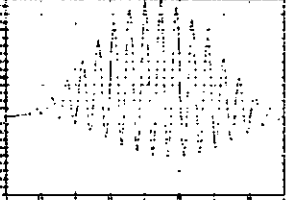
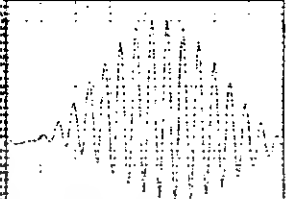
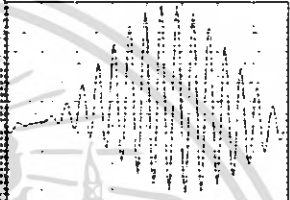
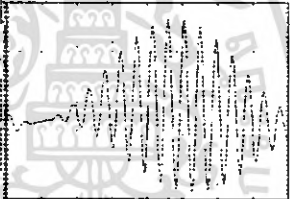


เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางแสดงความผิดเพี้ยนทั้งทางด้านแอมพลิจูดและกรีกพีเคิลย์

Y_1	Y_{max}	Y_2	A	τ	รูป
0.05	0.725	0.3	0.50	0.5	
0.04	0.775	0.25	0.60	0.4	
0.03	0.825	0.2	0.70	0.3	
0.02	0.875	0.125	0.80	0.2	
0.01	0.95	0.07	0.90	0.1	
0	1	0	1.00	0	
0.01	1.25	0.25	1.50	-0.1	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับครูใช้ในงานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้เผยแพร่หรือใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

0.02	1.47	0.5	2.00	-0.2	
0.03	1.71	0.78	2.50	-0.3	
0.04	1.94	1.05	3.00	-0.4	
0.05	2.17	1.33	3.50	-0.5	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้