

**สำนักหอสมุดกลาง พระจอมเกล้าลาดกระบัง**

**การพัฒนาเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบ**



เลขหมู่.....  
เลขทะเบียน..... 71980  
วัน,เดือน,ปี..... - 7 ส.ย. 2550

b. 11761301  
i. ....

**ปริญญาบัตรนี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต  
สาขาวิศวกรรมอุตสาหกรรม คณะวิศวกรรมศาสตร์  
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง  
ปีการศึกษา 2549**

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

# **DEVELOPMENT OF SURFACE GRINDING MACHINE**



**A THESIS SUBMITTED IN PARTIAL FULFILLMENT  
OF THE REQUIREMENT FOR THE DEGREE OF  
BACHELOR OF ENGINEERING IN INDUSTRIAL ENGINEERING  
FACULTY OF ENGINEERING  
KING MONGKUT'S INSTITUTE OF TECHNOLOGY LADKRABANG  
ACADEMIC YEAR 2006**

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

คณะวิศวกรรมศาสตร์  
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง  
ใบรับรองปริญญาโท

หัวข้อปริญญาโท

การพัฒนาเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบ  
Development of Surface Grinding Machine

นักศึกษา

นายพงศ์ศิริ สุขเกษม รหัสประจำตัว 47015650  
นายศุภกร สุดสงวน รหัสประจำตัว 47015659

หลักสูตร

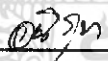
วิศวกรรมศาสตรบัณฑิต สาขาวิศวกรรมอุตสาหกรรม

อาจารย์ผู้ควบคุมปริญญาโท



(ผศ.ดร.กรรณชัย กัลยาศิริ)

อาจารย์ผู้ช่วยควบคุมปริญญาโท



คร.อนิรุท ไชยจารุณมิช

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

หัวข้อปริญญานิพนธ์	การพัฒนาเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบ Development of Surface Grinding Machine
นักศึกษา	นายพงศ์ศิริ สุขเกษม นายศุภกร สุคตสงวน
หลักสูตร	วิศวกรรมศาสตรบัณฑิต สาขาวิศวกรรมอุตสาหกรรม สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
ปีการศึกษา	2549
อาจารย์ผู้ควบคุมปริญญานิพนธ์	ผศ.ดร. กรรณชัย กัลยาศิริ ดร. อนิรุท ไชยจารูมิช

### บทคัดย่อ

โครงการฉบับนี้จัดทำเพื่อออกแบบ พัฒนาและสร้างเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบ (Specimen) สำหรับผู้ที่ไม่มี ความชำนาญในการขัด จำนวน 3 เครื่อง ส่วนประกอบหลักของเครื่องขัดแบ่งเป็น 2 ส่วนคือ ตัวเครื่องขัดและฐานวางเครื่องขัด การออกแบบโครงสร้าง และชิ้นส่วนต่างๆของเครื่องขัด ใช้โปรแกรม Mechanical Desktop2006, SolidWorks2006 และ Cimatron E 6.0 ตัวเครื่องขัด ซึ่งทำจากสแตนเลสและอลูมิเนียม ประกอบด้วยส่วนควบคุมทิศทางการเคลื่อนที่คือเพลา และส่วนบังคับให้เกิดการทำงานในระนาบเดียวคือแขนจับ ชิ้นงาน ในส่วนของฐานวางเครื่องขัดใช้เหล็กเป็นส่วนใหญ่ และสามารถปรับความสูงตามความเหมาะสมของผู้ใช้ ผลของการสร้างเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบคือ ได้เครื่องขัดตามวัตถุประสงค์ที่กำหนดไว้ และ ชิ้นงาน ทดสอบที่ทำการขัด มีพื้นผิวหน้าเรียบและเป็นระนาบเดียวกัน

<b>Thesis Title</b>	Development of Surface Grinding Machine	
<b>Student</b>	Mr.Pongsiri	Sukkaseam
	Mr.Supakorn	Sudsanguan
<b>Degree</b>	Bachelor of Engineering in Industrial Engineering	
	King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang	
<b>Academic Year</b>	2006	
<b>Thesis Advisor</b>	Assistant Prof. Dr. Kannachai	Kanlayasiri
	Dr. Anirut	Chaijaruwatit

### Abstract

This project is performed to design, develop and construct 3 surface grinding machines for unskilled grinders. The main components are a grinding body and a supporting base. A structure and other components of the machines were designed using Mechanical Desktop, SolidWorks and Cimatron E 6.0. The grinding body made of stainless steel and aluminium consists of a direction controlling part, a shaft and a single plane controlling part, and a specimen holding arm. The base is mainly made of steel and its height is adjustable for any users. As a result, the surface grinding machines were successfully obtained as stated in the objectives and a ground specimen possessed a flat surface and a single plane.

## กิตติกรรมประกาศ

ปริญญานิพนธ์เรื่อง การพัฒนาเครื่องขัดผิวหน้าซึ่งงานทดสอบ สามารถสำเร็จลุล่วงไปได้ด้วยดี ผู้จัดทำขอขอบพระคุณท่านอาจารย์ที่ปรึกษา ศศ.ดร.กรรณชัย กัลยาศิริ และขอขอบพระคุณอาจารย์ผู้ช่วยที่ปรึกษา ดร.อนิรุท ไชยจารุวิช สำหรับการตรวจรูปเล่มปริญญานิพนธ์ในเบื้องต้นรวมถึงการซักถามทักค้อยของปริญญานิพนธ์เล่มนี้ ขอบพระคุณ ดร.สิทธิพร พิมพ์สกุล สำหรับงบประมาณการทำโครงการ ขอบพระคุณ ดร.สกันท์ กล่องบุญจิต สำหรับการตรวจสอบสูตรในการคำนวณ ขอบพระคุณอาจารย์กิตติวัฒน์ สิริเกษมสุข และอาจารย์ชวลิต หามนตรี กับคำถามที่ตีเวลาสอบความคืบหน้าของโครงการ สุดท้ายนี้ทางผู้จัดทำขอขอบพระคุณอาจารย์ทุกท่านที่มีส่วนเกี่ยวข้องในโครงการปริญญานิพนธ์นี้

ขอบคุณภาควิชาวิศวกรรมอุตสาหกรรม พระจอมเกล้าฯลาดกระบัง ที่เป็นสถานที่ประสิทธิ์ประสาทวิชาความรู้ต่าง ๆ มากมายทางด้านวิศวกรรมอุตสาหกรรม และความรู้รอบตัวต่างๆ รวมถึงประสบการณ์ที่ศึกษาตลอดระยะเวลาที่ได้มาศึกษาที่นี่ ขอขอบคุณเพื่อนๆและน้องๆทุกคนที่คอยช่วยเหลือและเป็นกำลังใจให้ตลอดมาจนทำให้โครงการนี้สำเร็จลุล่วงไปได้ด้วยดี

ผู้จัดทำ

นายพงศ์ศิริ

สุขเกษม

นายศุภกร

สุคตสวน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## สารบัญ

เรื่อง	หน้า
บทคัดย่อภาษาไทย	ก
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ	ข
กิตติกรรมประกาศ	ค
สารบัญ	ง
สารบัญรูป	ช
สารบัญตาราง	ฉ

<b>บทที่ 1</b>	<b>บทนำ</b>	
1.1	ความสำคัญของโครงการ	1
1.2	วัตถุประสงค์ของโครงการ	1
1.3	ขอบเขตของปริิญญาานิพนธ์	1
1.4	ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ	1
<b>บทที่ 2</b>	<b>หลักการและทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง</b>	
2.1	วิธีการตรวจสอบโครงสร้าง	2
2.1.1	การศึกษาโครงสร้างมหภาค	2
2.1.2	การศึกษาโครงสร้างจุลภาค	2
2.2	การคัดเลือกตัวอย่าง	2
2.3	การเตรียมตัวอย่าง	3
2.3.1	การตัด	3
2.3.2	การทำตัวเรือน	4
2.3.3	การขัดหยาบ	5
2.3.4	การขัดละเอียด	5
2.3.5	การกัดด้วยสารเคมี	7
2.3.6	การตรวจสอบด้วยกล้องจุลทรรศน์	7
2.4	การออกแบบเครื่องจักรกลเบื้องต้น	8
2.4.1	กำหนดรายละเอียดของเครื่องจักรกล	8
2.4.2	ศึกษาความเป็นไปได้ของการออกแบบและการสร้างเครื่องจักรกล	9
2.4.3	วิเคราะห์และตัดสินใจเพื่อเลือกแบบที่เหมาะสม	9
2.4.4	การนำเสนอแบบ	9
2.5	ข้อควรพิจารณาในการออกแบบเครื่องจักรกล	9
2.6	เครื่องมือช่วยเหลือและทรัพยากรในการออกแบบ	10

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## สารบัญ (ต่อ)

เรื่อง	หน้า
2.7 คานและเพลา	10
2.7.1 พื้นฐานการออกแบบคาน	10
2.7.2 การออกแบบเพลา	11
2.7.3 ชนิดของเพลา	13
2.7.4 จุดสำคัญในการออกแบบเพลา	13
2.8 ตลับลูกปืนชนิดต่างๆ	14
2.8.1 ความสามารถในการใช้งานของตลับลูกปืน	15
2.8.2 วัสดุทำตลับลูกปืน	16
2.8.3 ขนาดระบุของตลับลูกปืน	16
2.8.4 การหล่อลื่นตลับลูกปืน	17
2.9 ความเหมาะสมของเครื่องจักรกับผู้ใช้งาน	18
บทที่ 3 ขั้นตอนการดำเนินงาน	19
3.1 ด้านโครงสร้าง	19
3.1.1 ภาพสเก็ต/แบบจำลองเครื่องจักรกล	19
3.1.2 ออกแบบเครื่องจักรกลด้วยโปรแกรม SolidWorks 2006 และ Mechanical Desktop 2006	20
3.1.3 การวิเคราะห์แบบด้วย โปรแกรม Cimatron E 6.0	21
3.1.4 การจำลองการทำงานของเครื่องจักรด้วยโปรแกรม SolidWorks 2006	22
3.1.5 ภาพรายละเอียดแบบแยกชิ้นส่วนของเครื่องจักรสำหรับการขึ้นรูป	23
3.1.6 ศึกษาวัสดุที่จะนำมาใช้	32
3.2 การกำหนดลักษณะของเพลา	33
3.2.1 การกำหนดความยาวของเพลา	33
3.2.2 การเลือกชนิดของวัสดุ	33
3.2.3 การทดสอบหาขนาดของแรงที่เกิดขึ้นกับเพลา	33
3.2.4 การคำนวณหาขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางเพลา	35
3.2.5 การดำเนินการสร้างเครื่องจักร	38
บทที่ 4 ผลการดำเนินงาน	40
4.1 ผลการทำงานด้านการออกแบบ	40
4.2 ผลการทำงานด้านการสร้างเครื่องจักร	40
4.3 ผลการทดลองการขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบ	42

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## สารบัญ (ต่อ)

เรื่อง	หน้า
บทที่ 5 สรุปและวิเคราะห์ผลการดำเนินงาน	44
5.1 สรุปผล	44
5.2 ข้อเสนอแนะ	44
บรรณานุกรม	45
ภาคผนวก	



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## สารบัญรูป

รูป	หน้า
รูปที่ 2.1 แสดงลักษณะการคัดชิ้นงาน	3
รูปที่ 2.2 แสดงชิ้นงานที่มีตำหนิเกิดจากรอยขีดข่วน	6
รูปที่ 2.3 แสดงชิ้นงานที่มีตำหนิเกิดจากการหลุดของกราไฟต์	6
รูปที่ 2.4 แสดงหลักการทำงานของกล้องจุลทรรศน์	8
รูปที่ 2.5 แสดงตัวอย่างแรงกระทำกับเพลลา	12
รูปที่ 2.6 แสดงลักษณะท่าทางการทำงานกับเครื่องจักรที่เหมาะสม	18
รูปที่ 3.1 แสดงภาพวาดแบบจำลองของเครื่องจักรด้วยโปรแกรม Mechanical Desktop 2006	19
รูปที่ 3.2 แสดงการออกแบบเครื่องจักรด้วยโปรแกรม Mechanical Desktop 2006	20
รูปที่ 3.3 แสดงการวิเคราะห์ชิ้นส่วนเครื่องจักรด้วยโปรแกรม Cimatron E 6.0	21
รูปที่ 3.4 แสดงการจำลองการทำงานของเครื่องจักรด้วยโปรแกรม SolidWorks 2006	22
รูปที่ 3.5 แสดงฐานเครื่องจักร	23
รูปที่ 3.6 แสดงฐานวางเพลลา	23
รูปที่ 3.7 แสดงเพลลาของเครื่องจักร	24
รูปที่ 3.8 แสดงแกนของเครื่องจักร	24
รูปที่ 3.9 แสดงตัวปรับองศา	25
รูปที่ 3.10 แสดงหัวจับชิ้นงาน	25
รูปที่ 3.11 แสดงปลอกสวม Linear Bearing	26
รูปที่ 3.12 แสดงตัวล็อกชิ้นงาน	26
รูปที่ 3.13 แสดงเพลลาตัวล็อกกระดาดทราย	27
รูปที่ 3.14 แสดงตัวล็อกตัวจับกระดาดทราย	27
รูปที่ 3.15 แสดงลูกยางสวมเพลลาตัวล็อกกระดาดทราย	28
รูปที่ 3.16 แสดงปรีนัลล็อกกระดาดทราย	28
รูปที่ 3.17 แสดงแท่นรองฐานเครื่องจักร	29
รูปที่ 3.18 แสดงแกนสไลด์ปรับระดับโต๊ะวางเครื่องจักร	29
รูปที่ 3.19 แสดงขาโต๊ะวางเครื่องจักร	30
รูปที่ 3.20 แสดงตัวปรับระดับขาโต๊ะ	30
รูปที่ 3.21 แสดงตัวล็อกแกนสไลด์ปรับระดับขาโต๊ะ	31
รูปที่ 3.22 แสดงลูกยางรองขาโต๊ะ	31
รูปที่ 3.23 แสดงการทดสอบหาค่าของแรงที่กระทำกับเพลลาของเครื่องจักร	33
รูปที่ 3.24 แสดงลักษณะของแรงที่เกิดขึ้นกับเพลลาของเครื่องจักร	35
รูปที่ 3.25 แสดงพื้นที่เพลลาที่ถูกแรงกระทำ	35
รูปที่ 3.26 แสดงแรงกระทำกับจุดเซนทรอยด์	36
รูปที่ 3.27 แสดงกรรมวิธีการขึ้นรูปชิ้นส่วนด้วยเครื่องไส	38

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## สารบัญรูป (ต่อ)

รูป	หน้า
รูปที่ 3.28 แสดงกรรมวิธีการขึ้นรูปชิ้นส่วนด้วยเครื่องกลึง	39
รูปที่ 3.29 แสดงชิ้นส่วนต่างๆหลังการขึ้นรูป	39
รูปที่ 4.1 แสดงตัวอย่างการขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบ	41
รูปที่ 4.2 แสดงเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบแบบสมบูรณ์	41
รูปที่ 4.3 แสดงชิ้นงานทดสอบก่อนทำการขัด	42
รูปที่ 4.4 แสดงชิ้นงานทดสอบหลังการขัดด้วยเครื่องขัดแบบใหม่	43
รูปที่ 4.5 แสดงชิ้นงานทดสอบหลังการขัดด้วยเครื่องขัดแบบเก่า	43



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## สารบัญตาราง

ตาราง	หน้า
ตารางที่ 3.1 แสดงการเลือกใช้วัสดุของแต่ละชั้นส่วน	32
ตารางที่ 3.2 แสดงค่าการทดสอบหาค่าของแรงที่กระทำกับเพลาขณะใช้งาน	34



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

# บทที่ 1

## บทนำ

### 1.1 ความสำคัญของโครงการ

เนื่องจากเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบแบบที่ใช้อยู่ในภาควิชาวิศวกรรมอุตสาหการ เป็นแบบที่ใช้ผู้ปฏิบัติงานในการจับชิ้นงานขณะทำการขัดทำให้ได้ชิ้นงานทดสอบที่มีหน้าสัมผัสที่ไม่ได้ระนาบ เป็นผลมาจากการขาดความชำนาญและการใช้แรงกดที่ไม่สม่ำเสมอของผู้ทำการขัดผิวชิ้นงาน นอกจากนี้เครื่องขัดแบบที่มีอยู่ยังใช้วัสดุในการขัดที่สิ้นเปลือง คือ จะใช้กระดาษทรายมาตัดเป็นวงกลมตามขนาดของแท่นขัด ซึ่งทำให้เหลือเศษกระดาษทรายและไม่สามารถนำไปใช้ประโยชน์ได้ สำหรับเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบแบบสไลด์นี้ ผู้ทำการขัดชิ้นงานไม่จำเป็นต้องมีความชำนาญในการขัดก็สามารถขัดชิ้นงานให้ได้ระนาบตามที่ต้องการ และจะใช้ขนาดกระดาษทรายตามขนาดมาตรฐานที่มีอยู่ทั่วไปไม่ต้องนำมาตัดให้เกิดเศษเหลือใช้ หลักการทำงานของเครื่องขัดชนิดนี้เป็นไปตามทฤษฎีการขัด คือ จะขัดผิวหน้าให้เป็นระนาบเดียวกัน และเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบแบบใหม่จะทำงานโดยการขัดผิวชิ้นงาน (Specimen) แบบสไลด์ไปในทิศทางเดียวกัน ซึ่งเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบนี้สามารถปรับองศาของตัวจับชิ้นงานทดสอบให้ได้ระนาบที่คียงฉากเมื่อชิ้นงานทดสอบ ที่นำมาใช้มีระนาบที่เอียงอยู่ก่อนแล้ว

### 1.2 วัตถุประสงค์ของโครงการ

เพื่อสร้างเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบที่สามารถขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบ ได้เป็นระนาบเดียวกัน

### 1.3 ขอบเขตของโครงการ

- 1.3.1 สร้างเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบทั้งหมด 3 เครื่อง เพื่อใช้กับกระดาษทรายเบอร์ 600, 800 และ 1000
- 1.3.2 จัดทำเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบ เพื่อใช้กับชิ้นงานทดสอบขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางเท่ากับ 27.5 มิลลิเมตร

### 1.4 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

- 1.4.1 ได้เครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบที่มีหลักการทำงานตรงกับหลักการขัดผิวหน้าชิ้นงานเพื่อตรวจสอบโครงสร้างทางโลหะวิทยา (Microstructure) ภายในเนื้อวัสดุ
- 1.4.2 สามารถลดการสิ้นเปลืองวัสดุจากการใช้กระดาษทรายแบบไม่เต็มแผ่น
- 1.4.3 ได้รับความรู้เกี่ยวกับการออกแบบเครื่องจักรกลมากขึ้น

## บทที่ 2

# หลักการและทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง

การออกแบบเครื่องจักรกลเป็นวิชาที่รวบรวมความรู้ในด้านต่างๆของสาขาวิชาวิศวกรรมมาทำการประยุกต์ใช้ในการออกแบบชิ้นส่วนต่างๆของเครื่องจักรกล ซึ่งในการออกแบบชิ้นส่วนของเครื่องจักรก่อนข้างมีความซับซ้อนในแต่ละกระบวนการจึงต้องมีความเชี่ยวชาญในหลายๆด้าน ดังนั้นเราจึงต้องจัดแบ่งขั้นตอนในการออกแบบให้เป็นลำดับขั้นตอน โดยที่จะพิจารณาจากหลักการทำงานและหน้าที่ของชิ้นส่วนนั้นๆเป็นหลักแล้วจึงทำตามขั้นตอนที่ได้วางแผนไว้เพื่อความง่ายในการออกแบบ

### 2.1 วิธีการตรวจสอบโครงสร้าง

#### 2.1.1 การศึกษาโครงสร้างมหภาค (Macrostructure)

โครงสร้างมหภาค คือ การตรวจสอบด้วยตาเปล่าหรือใช้กล้องจุลทรรศน์ที่มีกำลังขยาย 5 เท่า หรือที่ กำลังขยายไม่เกิน 50 เท่า เป็นการตรวจสอบที่สามารถสังเกตเห็นด้วยได้ด้วยตาเปล่า ใช้ตรวจสอบหารอยร้าว รูพรุน การไหลของเม็ดเกรน เพื่อใช้ประโยชน์ในทางมาโครแฟกโตกราฟี (Macro-fractography) ในกรณีการวิเคราะห์ความเสียหายที่เกิดขึ้นโดยใช้เลนส์ขยายส่องดูลักษณะรอยแตกหัก

#### 2.1.2 การศึกษาโครงสร้างจุลภาค (Microstructure)

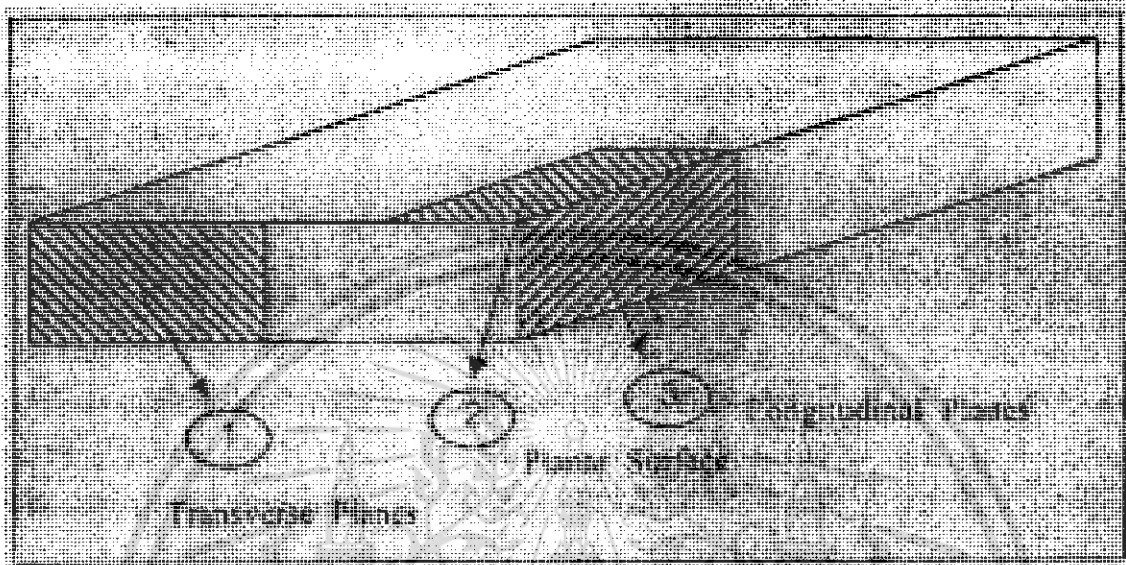
โครงสร้างจุลภาค คือ การตรวจสอบด้วยกล้องจุลทรรศน์ที่มีกำลังขยายสูง (20 เท่า ขึ้นไปจนถึง กำลังขยายสูงสุดที่ 1,000 เท่า) การตรวจสอบเพื่อหาประเภทของเม็ดเกรน โครงสร้างจากงานหล่อ การเปลี่ยนรูปของ วัสดุ รอยร้าวแบบต่างๆ รุ้อากาศ และพุกสารมลทิน อย่างไรก็ตามในปัจจุบันมีการวิเคราะห์โครงสร้างจุลภาคที่ กำลังขยายสูงกว่า 1,000 เท่า โดยใช้กล้องจุลทรรศน์แบบส่องกราด (Scanning Electron Microscope) การคัดเลือก ตัวอย่างที่จะนำมาตรวจสอบต้องเป็นชิ้นงานจริง การจับต้องให้ระนาบกับกระดาดทรายและเคลื่อนที่ไปอย่างช้าๆ ไป ในแนวเดิมด้วยมือของผู้ที่ทำการจัดคิวหน้าชิ้นงาน และต้องมีน้ำหล่อเลี้ยงเพื่อชะล้างเม็ดทรายติดลงบนร่อง หรือแนว การขัดของชิ้นงาน

### 2.2 การคัดเลือกตัวอย่าง (Sample Selection)

ชิ้นงานตัวอย่างที่จะนำมาศึกษาโครงสร้างจุลภาคนั้นจะต้องเป็นตัวแทนชิ้นงานทั้งชิ้นที่นำมาทำการ ตรวจสอบจริงๆ ดังนั้นการเก็บตัวอย่าง (Sampling) ต้องกำหนดจำนวนชิ้นงาน ตำแหน่ง (Position) และระนาบ (Plane) ที่จะทำการตรวจสอบให้ถูกต้องตามความจำเป็นหรือมาตรฐานกำหนด โดยชิ้นงานแต่ละประเภทจะมีวิธีการเลือกที่จะ นำมาตรวจสอบแตกต่างกัน เช่น ชิ้นงานที่ผ่านการรีด (Rolling) ต้องตรวจสอบทั้งภาคตัดตามยาว (Longitudinal

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

section) และภาคตัดตามขวาง (Transverse) โลหะที่ได้จากการเทหล่อ (Casting) ต้องตรวจสอบด้านที่ขนานกับทิศทางการแข็งตัวของโลหะ สำหรับเหล็กเส้น (Bar) ควรตรวจสอบระยะที่ขนานกับทิศทางการไหล (Flow) ของเนื้อวัสดุ และที่สำคัญถ้าชิ้นงานมีรอยแตกควรเลือกชิ้นงานที่ห่างจากรอยแตกนั้นๆพอสมควร



รูปที่ 2.1 แสดงลักษณะการตัดชิ้นงาน

### 2.3 การเตรียมตัวอย่าง (Sample Preparation)

เมื่อเลือกบริเวณที่จะนำมาศึกษาโครงสร้างได้แล้ว ขั้นตอนต่อไปคือการเตรียมผิวตัวอย่างให้เรียบ และกัดด้วยสารเคมี เพื่อให้เกิดภาคโครงสร้างที่ชัดเจนขึ้น ถ้าการเตรียมไม่ดีถึงแม้ว่าจะใช้กล้องจุลทรรศน์ที่มีคุณภาพดีเท่าใดก็ตามก็ไม่สามารถเห็น โครงสร้างที่ถูกต้องแท้จริงของโลหะนั้นได้ และอาจทำให้การแปลความหมายของโครงสร้างผิดพลาดไป

วิธีการเตรียมผิวหน้าตัวอย่างมีอยู่ 6 ขั้นตอนดังนี้

- 1). การตัด (Cutting)
- 2). การทำตัวเรือน (Mounting)
- 3). การขัดหยาบ (Grinding)
- 4). การขัดละเอียด (Polishing)
- 5). การตรวจสอบด้วยกล้องจุลทรรศน์ (Microstructure Inspection)

#### 2.3.1 การตัด (Cutting)

การตัดตัวอย่างเพื่อให้ได้ขนาดที่เหมาะสม และเป็นตัวแทนของชิ้นงานขนาดใหญ่ได้จะช่วยให้การเตรียมผิวชิ้นงานสะดวกขึ้นและใช้เวลาน้อยลง องค์ประกอบที่มีผลต่อการตัดชิ้นงานขึ้นอยู่กับชนิดของวัสดุที่นำมาตัด วัสดุที่ทำใบตัด ความเร็วการตัด และอัตราการป้อนชิ้นงาน ปริมาณและชนิดของสารหล่อเย็นที่ใช้ในการตัดวัสดุ บางชนิดอาจเกิดความเสียหายที่ผิวซึ่งจะมีความลึกที่แตกต่างกันขึ้นอยู่กับวัสดุและวิธีการตัด ผิวที่เสียหายนี้สามารถเอกลำนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

กำจัดออกได้หลังจากที่นำไปขัดหยาบ และขัดละเอียดต่อไป

การเลือกใบตัดจะขึ้นอยู่กับความแข็งและความเหนียวของวัสดุ เช่น เซรามิก จะตัดด้วยใบตัดที่ทำจากผงเพชร โลหะกลุ่มเหล็กจะตัดด้วยใบตัดที่ทำจากผงอลูมิเนียมออกไซด์ที่ประสานด้วยเบแคไลท์ (Bakelite) เมื่อเปรียบเทียบกันแล้วใบตัดเพชรจะมีอายุการใช้งานที่นานกว่า เนื่องจากเม็ดผงตัดมีความแข็งสูงมาก ใบตัดชนิดนี้จะมีเม็ดผงตัดเคลือบอยู่ตามเส้นรอบวงของแผ่นจานโลหะ แต่ราคาจะแพงกว่า ส่วนใบตัดชนิดที่ทำจากผงอลูมิเนียมออกไซด์ที่ประสานด้วยเบแคไลท์ (Bakelite) จะสึกเร็ว แต่ราคาจะถูกกว่าชนิดแรก ใบตัดชนิดนี้เม็ดผงตัดจะถูกยึดด้วยตัวประสานทั่วทั้งใบ

### 2.3.2 การทำตัวเรือน (Mounting)

ตัวอย่างที่ทำการตัดแล้วมีขนาดใหญ่อาจไม่จำเป็นต้องทำตัวเรือนก็สามารถจับยึดได้ แต่ตัวอย่างที่มีขนาดเล็กจำเป็นต้องมีการทำตัวเรือนเพื่อให้สะดวกในการถือจับและเตรียมตัวอย่างในขั้นตอนต่างๆ นอกจากนี้บางชิ้นงานต้องรักษาบริเวณขอบให้สมบูรณ์ หรือรักษาความหนาของชิ้นเคลือบก็มีความจำเป็นต้องทำตัวเรือน ก่อนทำตัวเรือนต้องทำความสะอาดตัวอย่างเพื่อกำจัดสิ่งสกปรกซึ่งจะช่วยเพิ่มแรงยึดเกาะระหว่างผิวงานกับเรซิน โดยใช้เครื่องสั่นสะเทือนด้วยคลื่นเสียงอัลตราโซนิค (Ultrasonic)

เทคนิคการทำตัวเรือน (Mounting Technique) มี 2 แบบ คือ

- การทำตัวเรือนแบบร้อน (Hot Mounting)
- การทำตัวเรือนแบบเย็น (Cold Mounting)

#### 2.3.2.1 การทำตัวเรือนแบบร้อน (Hot Mounting)

วิธีนี้จะใช้ความดันและความร้อนอัดเรซินที่ทำเป็นตัวเรือน โดยวางผิวหน้าตัวอย่างที่ต้องการศึกษาลงบนคาน (Die) บรรจุเรซินรอบตัวอย่างแล้วให้ความร้อน และความดันจนเรซินหลอมหมด จากนั้นปล่อยให้เรซินแข็งตัว ถ้าต้องการประหยัดเวลาอาจจะใช้ระบบระบายความร้อนด้วยน้ำหรืออากาศ นำตัวอย่างที่ผ่านการทำตัวเรือนออกไปเตรียมผิวหน้าด้วยขั้นตอนอื่นต่อไป

เรซินที่นำมาใช้มี 2 ประเภท คือ

- เทอร์โมเซตติงเรซิน (Thermosetting Resin)
- เทอร์โมพลาสติกเรซิน (Thermoplastic Resin)

#### 2.3.2.2 การทำตัวเรือนแบบเย็น (Cold Mounting)

เนื่องจากความร้อนและความดันสามารถทำให้ตัวอย่างโลหะบางชนิดเกิดความเสียหาย หรือเกิดการเปลี่ยนแปลงโครงสร้างได้ ดังนั้นจึงต้องใช้การทำตัวเรือนแบบเย็นแทนการทำตัวเรือนแบบร้อน วิธีนี้เรซินจะถูกผสมกับสารช่วยในการแข็งตัว (Hardener) ที่อุณหภูมิห้องและไม่ต้องใช้ความดันในการทำแบบ เรซินที่ผสมแล้วจะถูกเทลงในแบบ (Mold) ที่มีตัวอย่างวางผิวหน้าไว้ เมื่อเรซินเกิดการแข็งตัวก็สามารถถอดออกจากแบบได้ ปัจจุบันในห้องแล็บเรซินให้เลือกทั้งแบบชนิดผง และแบบชนิดเหลวจำหน่าย

เรซินที่ใช้ทำตัวเรือนแบ่งได้ 3 ชนิด คือ

- อะคริลิก (Acrylic)
- โพลีเอสเตอร์ (Polyester)
- อีพอกซี (Epoxy)

### 2.3.3 การขัดหยาบ (Grinding)

การขัดหยาบเป็นการกำจัดเนื้อโลหะที่เสียรูปเนื่องจากการตัด ขั้นตอนนี้เริ่มจากการขัดด้วยกระดาษทรายเรียงตามเบอร์จากหยาบไปหาละเอียด เช่น เบอร์ 180 220 320 400 600 800 1,000 และ 1,200 เป็นต้น การขัดด้วยกระดาษทรายนี้จำเป็นต้องป้องกันความร้อนที่อาจเกิดขึ้นระหว่างการขัด โดยใช้น้ำหล่อเลี้ยงไหลผ่านระหว่างกระดาษทรายกับชิ้นงานทดสอบ นอกจากนี้ น้ำหล่อเลี้ยงยังช่วยพาผงโลหะที่หลุดจากการขัดทิ้งไปด้วย

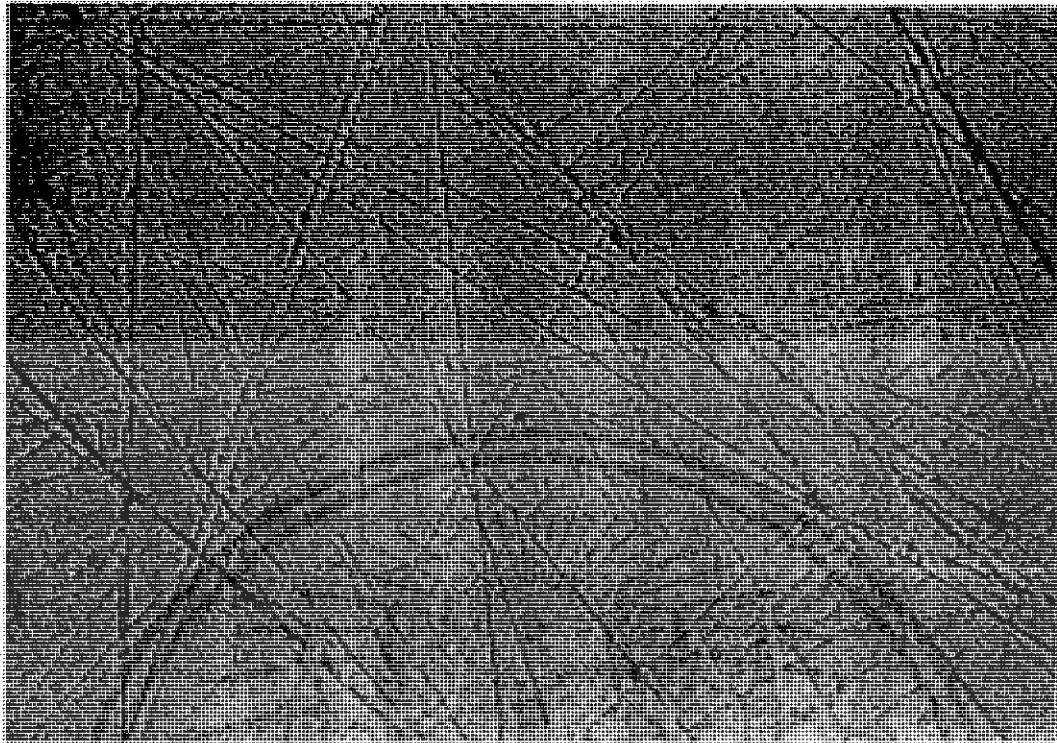
การขัดควรขัดไปตามแนวเดียวกันตลอดไม่หมุนชิ้นงานตัวอย่างขณะที่ทำการขัด เมื่อรอยขัดอยู่ในทิศทางเดียวกันหมดจึงเปลี่ยนเบอร์ที่ละเอียดขึ้น โดยหมุนชิ้นงานตัวอย่างให้ตั้งฉากกับรอยขัดเดิม แล้วทำการขัดแบบนี้ไปจนถึงกระดาษทรายเบอร์ที่ละเอียดที่สุด

### 2.3.4 การขัดละเอียด (Polishing)

ชิ้นงานตัวอย่างเมื่อผ่านการขัดหยาบมาแล้วจะถูกขัดด้วยผงขัด เพื่อให้ผิวเรียบปราศจากรอยขีดข่วน มีลักษณะเป็นเงา ผงขัดที่ใช้ต้องเหมาะกับค่าขัดและชนิดของชิ้นงานตัวอย่างที่จะขัด ปริมาณของผงขัดที่ใช้ขึ้นอยู่กับความแข็งของชิ้นงาน เพราะผงขัดจะทำให้ชิ้นงานตัวอย่างสึกเร็วกว่า การใช้สารหล่อลื่นเพื่อช่วยในการขัดจะใช้มากหรือน้อยขึ้นอยู่กับชนิดของวัสดุ วัสดุอ่อนใช้สารหล่อลื่นปริมาณมาก เพื่อป้องกันการเสียหายของผิวชิ้นงาน และใช้ผงขัดน้อยเนื่องจากผงขัดสึกหรอน้อย สำหรับวัสดุแข็งใช้สารหล่อลื่นน้อยแต่ใช้ผงขัดปริมาณมากเนื่องจากมีการสึกหรอของผงขัดเร็ว

ชนิดของผงขัดที่ใช้โดยทั่วไปมีดังนี้

- ผงขัดอลูมินา หรืออลูมิเนียมออกไซด์
- ผงขัดแมกนีเซียม หรือแมกนีเซียมออกไซด์
- ผงโครเมียมออกไซด์
- ผงเพชร



รูปที่ 2.2 แสดงชิ้นงานที่มีตำหนิเกิดจากรอยขีดข่วน



รูปที่ 2.3 แสดงชิ้นงานที่มีตำหนิเกิดจากการหลุดของกราฟิต

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### 2.3.5 การกัดด้วยสารเคมี (Etching)

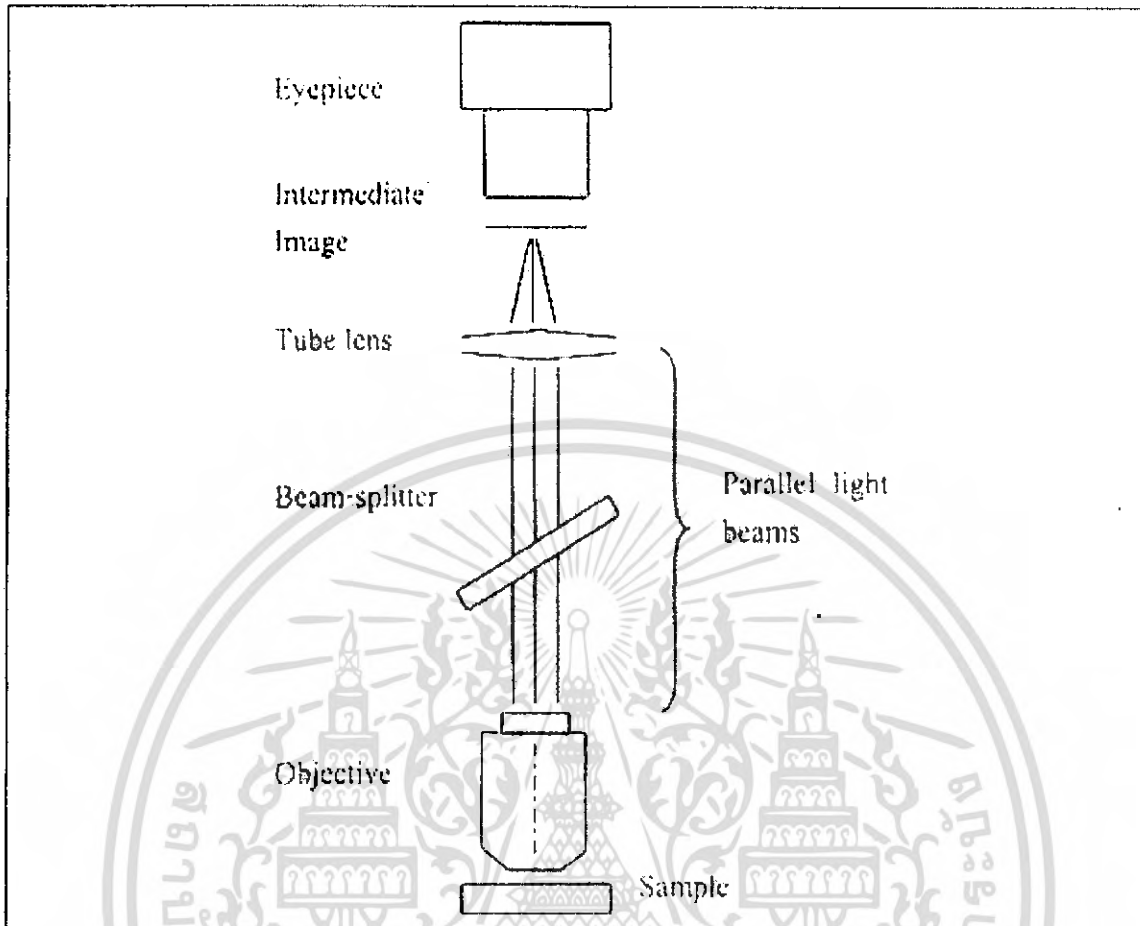
การกัดด้วยสารเคมี คือ การทำปฏิกิริยาระหว่างผิวหน้าที่ขจัดมันแล้วกับสารเคมีที่เรียกว่า “สารกัด” สารกัดจะทำปฏิกิริยากับพื้นที่ส่วนต่างๆของโครงสร้างด้วยอัตราส่วนที่แตกต่างกัน โดยขึ้นอยู่กับส่วนผสมของเนื้อวัสดุ บริเวณนั้น ผิวของชิ้นงานที่มีความสูงค่าเกิดการกัดเซาะคล้ายการกัดเซาะผิวเปลือกโลก ทำให้เห็นความแตกต่างของยอดเขาที่หุบเขา บริเวณขอบเกรนและในเกรนจะถูกกัดด้วยความเร็วที่แตกต่างกัน จากกล้องจุลทรรศน์จะเห็นว่า เกรนแยกออกเป็นขอบเขต

ชิ้นงานตัวอย่างที่จะกัดด้วยสารเคมีต้องแห้งและสะอาด ห้ามใช้นิ้วมือสัมผัสกับผิวหน้าชิ้นงาน ทดสอบควรใช้ทิชชูเปียก เพื่อจุ่มชิ้นงานทดสอบลงในบีกเกอร์หรือภาชนะบรรจุสารเคมีโดยหยางชิ้นงานให้เห็นผิวหน้า ด้านมันขึ้น การเลือกใช้สารเคมีขึ้นอยู่กับชนิดของโลหะและเฟสที่ต้องการศึกษาภายในระยะเวลาที่เหมาะสม ดูความเปลี่ยนแปลงของการกัดด้วยกล้องจุลทรรศน์เมื่อผิวเปลี่ยนจากเงาเป็นมันเล็กน้อย ปกติจะใช้เวลา 2 ถึง 3 วินาทีจนถึงหลายนาที เวลาจะแปรตามอุณหภูมิของสารเคมีที่ใช้และชนิดของชิ้นงานตัวอย่าง

### 2.3.6 การตรวจสอบสอด้วยกล้องจุลทรรศน์

กล้องจุลทรรศน์สำหรับใช้ในทางโลหะวิทยา จะแตกต่างจากกล้องจุลทรรศน์ที่ใช้ในทางชีววิทยา เนื่องจากโลหะเป็นวัตถุทึบแสงจึงต้องอาศัยหลักการตกกระทบ และการสะท้อนของแสงกับผิวหน้าที่เรียบของชิ้นงาน ตัวอย่าง แหล่งกำเนิดแสงซึ่งอาจเป็นแสงจากธรรมชาติ หรือแสงจากหลอดไฟส่องสว่าง ไปส่องสว่างไปกระทบตัวอย่าง แล้วเกิดการสะท้อนของแสงเข้าสู่เลนส์รวมแสง (Condenser) ผ่านตัวกลางอากาศโดยเลนส์วัตถุ (Objective lens) จากนั้นเข้าสู่เลนส์ตา (Eyepieces lens) จะทำหน้าที่ในการขยายภาพทำให้มองเห็นโครงสร้างของชิ้นงาน

กล้องจุลทรรศน์ลำแสงธรรมดาที่กำลังการขยายตั้งแต่ 50 ถึง 1,000 เท่า เลนส์วัตถุที่ใช้มี 2 แบบ คือ แบบเปียกกับแบบแห้ง แบบแห้งใช้กำลังขยายต่ำ แบบเปียกใช้กำลังขยายสูง คำว่าเปียกหรือแห้ง หมายถึง สื่อ (Media) ระหว่างเลนส์วัตถุกับตัวอย่าง แบบแห้งสื่อคืออากาศ แบบเปียกสื่อคือน้ำมัน ซึ่งมีดัชนีการหักเหสูง เมื่อใช้น้ำมันเพื่อเพิ่มความคมชัดในการขยายภาพ ควรต้องระวังเรื่องการทำความสะอาดเลนส์ด้วย



รูป 2.4 แสดงหลักการทำงานของกล้องจุลทรรศน์

## 2.4 การออกแบบเครื่องจักรกลเบื้องต้น

ในการออกแบบชิ้นส่วนของเครื่องจักรกลจะถูกเริ่มต้นด้วยคำถาม เช่น ต้องเริ่มต้นออกแบบอย่างไร มีแนวคิดอย่างไร มีปัจจัยอะไรบ้างที่มีอิทธิพล หรือมีส่วนเกี่ยวข้องกับตัวเครื่องจักรกลที่จะทำการออกแบบ และดำเนินการสร้าง โดยที่จะต้องศึกษาความต้องการของการใช้เครื่องจักรกลว่ามีจุดประสงค์เพื่ออะไร ในการเริ่มต้น

### 2.4.1 กำหนดรายละเอียดของเครื่องจักรกล

หลังจากได้ทราบความต้องการ และสามารถกำหนดรูปแบบของเครื่องจักรกลในเบื้องต้นได้แล้ว จะต้องกำหนดหลักเกณฑ์ในการออกแบบของสิ่งนั้น และกำหนดรายละเอียดคุณสมบัติเฉพาะต่างๆของชิ้นส่วนที่จะทำการออกแบบไม่ว่าจะเป็นขนาดหรือมิติของตัวเครื่องจักรกล และข้อจำกัดต่างๆของชิ้นส่วนที่เป็นส่วนประกอบของเครื่องจักรกล

#### 2.4.2 ศึกษาความเป็นไปได้ของการออกแบบและการสร้างเครื่องจักรกล

เมื่อกำหนดรายละเอียดที่จะใช้ในการออกแบบเรียบร้อยแล้ว ต้องนำรายละเอียดนั้นมาศึกษาความเป็นไปได้ที่จะนำมาใช้งานจริง และจะต้องคำนึงถึงการที่แนะนำแบบของชิ้นส่วนหรือเครื่องจักรกลนั้น ไปดำเนินการขึ้นรูปด้วยกรรมวิธีต่างๆยากหรือง่ายเพียงใด สามารถที่จะประยุกต์ใช้ได้ตามปัจจัยของเครื่องมือที่มีใช้อยู่หรือไม่

#### 2.4.3 วิเคราะห์และตัดสินใจเพื่อเลือกแบบที่เหมาะสม

เมื่อทราบถึงความเป็นไปได้ในการสร้างชิ้นส่วนให้เป็นไปตามที่ออกแบบแล้ว ก็จะต้องวิเคราะห์ว่าสามารถใช้งานได้ดีเพียงใด อยู่ในเกณฑ์ที่น่าพอใจแค่ไหน หรือมีประสิทธิภาพเป็นไปตามความต้องการได้มากน้อยเพียงใด นอกจากนี้ยังต้องยอมรับการนำเสนอแบบหรือความคิดใหม่ๆของผู้อื่นมาประกอบการออกแบบเสมอ โดยทั่วไปมักจะมีหลายทางเลือก แต่สุดท้ายผู้ที่ทำการออกแบบก็ต้องตัดสินใจเลือกแบบที่เหมาะสมที่สุดเพื่อที่จะให้เครื่องจักรกลนั้นสามารถนำไปใช้งานได้มีประสิทธิภาพและเกิดประโยชน์สูงสุด

#### 2.4.4 การนำเสนอแบบ

ขั้นตอนสุดท้ายในการออกแบบ คือ การอธิบายหรือการสื่อสารที่จะนำไปสู่ขั้นตอนการผลิต หรือการดำเนินการสร้างไม่ว่าจะนำเสนอด้วยคำพูดหรือรูปภาพ โดยแบบที่จะนำมาเสนอนั้นจะต้องมีความสมบูรณ์ครบถ้วนและชัดเจนตามแบบ เช่น การบอกพิกัด การบอกตำแหน่ง ฯลฯ จากนั้นจึงเข้าสู่กรรมวิธีการผลิต

#### 2.5 ข้อควรพิจารณาในการออกแบบเครื่องจักรกล

ในบางครั้งความทนทานของชิ้นส่วนที่เป็นส่วนประกอบของเครื่องจักรกล จะเป็นปัจจัยสำคัญในการพิจารณารูปทรงทางเรขาคณิตและขนาดของชิ้นงาน ในกรณีนี้เช่นความแข็งแรงของชิ้นส่วนจึงเป็นข้อพิจารณาหลักในการออกแบบ นอกจากนี้ยังมีคุณลักษณะเฉพาะที่ต้องคำนึงถึงหลายประการดังนี้

- |  |                             |
|--|-----------------------------|
| - ฟังก์ชันการทำงาน                       | - เสี่ยง                    |
| - ความเค้น / ความเครียด                  | - รูปลักษณะ                 |
| - การบิดรูป / ความยืดหยุ่น / ความแข็งแรง | - รูปทรง                    |
| - การสึก                                 | - ขนาด                      |
| - การกัดกร่อน                            | - การควบคุม                 |
| - ความปลอดภัย                            | - อุณหภูมิในการใช้งาน       |
| - ความน่าเชื่อถือ                        | - พื้นผิว                   |
| - สามารถผลิตได้                          | - การหล่อขึ้น               |
| - มีความเป็นเอกลักษณ์                    | - มีตลาด                    |
| - ราคา                                   | - การบำรุงรักษา             |
| - แรงเสียดทาน                            | - ปริมาณการผลิต             |
| - น้ำหนัก                                | - มีแหล่งทรัพยากร ในการผลิต |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## 2.6 เครื่องมือช่วยเหลือนและทรัพยากรในการออกแบบ

ในปัจจุบัน มีเครื่องมือและทรัพยากรที่ช่วยเหลือนวิศวกรผู้ออกแบบในการแก้ปัญหาการออกแบบอยู่เป็นจำนวนมาก โดยเฉพาะการออกแบบด้วยคอมพิวเตอร์โดยใช้ซอฟต์แวร์โปรแกรมที่สามารถจำลองชิ้นงานที่ออกแบบให้โดยอัตโนมัติ นอกเหนือจากเครื่องมือต่างๆแล้ววิศวกรผู้ออกแบบยังต้องการข้อมูลทางด้านเทคนิค ตั้งแต่ระดับพื้นฐานทางวิทยาศาสตร์ จนกระทั่งคุณลักษณะเฉพาะของชิ้นส่วนต่างๆ ข้อมูลเหล่านี้มีอยู่ในรูปแบบต่างๆ ตั้งแต่หนังสือคู่มือ แผ่นพับ โฆษณา หรือแม้กระทั่งข้อมูลทางอินเทอร์เน็ต

โปรแกรมประเภท CAD (Computer – Aided Design) เป็นซอฟต์แวร์ช่วยเหลือนในการออกแบบด้วยคอมพิวเตอร์ที่มีความสามารถในการแสดงผลรูปแบบ 2 มิติที่วิศวกรออกแบบ ให้เป็นรูปแบบ 3 มิติ โดยอัตโนมัติ และสามารถส่งผลลัพธ์ที่ได้ไปยังเครื่องมือช่วยในการผลิตเพื่อสร้างชิ้นงานต้นแบบได้โดยตรง การใช้โปรแกรมคอมพิวเตอร์ช่วยในลักษณะนี้ จะมีข้อดีคือ สามารถคำนวณค่าต่างๆ ได้อย่างรวดเร็ว ในปัจจุบันมีซอฟต์แวร์โปรแกรมประเภท CAD ให้วิศวกรผู้ออกแบบเลือกใช้เป็นจำนวนมาก ตัวอย่างเช่น AutoCAD, Aries, CadKey, I – Deas / Unigraphics และ ProEngineering เป็นต้น นอกจากนี้วิศวกรผู้ออกแบบยังอาจจะจำเป็นต้องใช้เครื่องมือการคำนวณทางวิศวกรรมอย่างอื่นในการออกแบบ อาทิเช่น โปรแกรมประเภท FEA (Finite Element Analysis) เช่น Algor, ANSYS และ MSC / NASTRAN ในการวิเคราะห์ค่าความเค้น ค่าความเบี่ยงเบน การสั่นสะเทือน หรือโปรแกรมประเภท CFD (Computer Fluid Dynamics) เช่น CFD++, FIDAP และ Fluent ในการวิเคราะห์การไหลของของไหล หรือโปรแกรมจำลองแรงทางพลศาสตร์ และการเคลื่อนไหว เช่น ADAMS, DADS และ Working Model เป็นต้น

## 2.7 คาน และเพลา

คานและเพลาเป็นสิ่งที่สำคัญที่สุดส่วนหนึ่งของเครื่องจักรกลทุกชนิด เครื่องจักรกลเกือบจะทุกประเภทมีส่วนหนึ่งที่ใช้ถ่ายทอดการหมุน หรือทั้งการหมุนและกำลัง โดยอาศัยชิ้นส่วนที่สำคัญคือ เพลา

### 2.7.1 พื้นฐานการออกแบบคาน

คานเป็นส่วนหนึ่งของโครงสร้างที่ออกแบบเพื่อรองรับแรงกระทำ ที่ตั้งฉากกับแกนตามแนวยาว เนื่องจากแรงกระทำนี้ คานจะเกิดแรงเฉือนและโมเมนต์คดภายใน โดยทั่วไปจะมีการแปรค่าจากจุดหนึ่งไปยังอีกจุดหนึ่งตามแนวแกนของคาน บางคานจะถูกกระทำด้วยแรงภายในตามแนวแกน อย่างไรก็ตาม ผลของแรงนี้จะไม่ถูกคิดในการออกแบบ เนื่องจากหน่วยแรงตามแนวแกนโดยทั่วไปจะมีค่าน้อยกว่าหน่วยแรงที่เกิดขึ้นโดยการเฉือนและโมเมนต์คด คานจะถูกเลือกเพื่อต้านทั้งหน่วยแรงเฉือนและหน่วยแรงคด

#### 2.7.1.1 การออกแบบคานหน้าตัดคด (Prismatic Beam Design)

การออกแบบคานหน้าตัดคดที่ต้องทำการเลือกพื้นที่หน้าตัด ที่มีขนาดและรูปทรงที่ใช้กันมากในทางปฏิบัติ เพื่อที่วัสดุจะไม่มีหน่วยแรงที่มากเกินไป หรือคานจะไม่มีทรุดตัวที่มากเกินไปหรือเกิดการโก่งงอ เมื่อถูกกระทำด้วยแรงกระทำ จะกล่าวถึงการออกแบบคานโดยใช้กำลังของคานเป็นหลักในการออกแบบ ซึ่งต้องทราบค่าของหน่วยแรงคด และหน่วยแรงเฉือนที่เกิดขึ้นจริงในคานและจะต้องมีค่าไม่ให้เกินหน่วยแรงคดและหน่วยแรงเฉือนที่ยอมรับได้สำหรับวัสดุนั้นและต้องอ้างอิงตามมาตรฐานการออกแบบโครงสร้างหรือทางกลศาสตร์ ถ้าช่วงความยาวที่รับน้ำหนักของคานมีค่ามาก โมเมนต์ภายในจะมีค่ามาก เริ่มแรกจะต้องพิจารณาการออกแบบเพื่อต้านทานการเกิดโมเมนต์คด เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

จึงต้องทำการคำนวณโมดูลัสของหน้าตัดคาน ( $S$ ) ซึ่งเป็นอัตราส่วนของตัวแปรไม่ทราบค่าระหว่าง  $I$  และ  $C$  นั่นคือ

$$S = \frac{I}{C} \text{ โดยใช้สมการหน่วยแรงคัด } \sigma = \frac{M}{\sigma_{allow}} \text{ จะได้ว่า}$$

$$S_{req'd} = \frac{M}{\sigma_{allow}} \quad \text{สมการ 2.1}$$

เมื่อ  $M$  คือ ค่าที่หามาได้จากฝั่งของโมเมนต์ของคาน  
 $\sigma_{allow}$  คือ ค่าของหน่วยแรงคัดที่ยอมรับได้

### 2.7.1.2 คานที่รับหน่วยแรงเต็มที่ตลอดหน้าตัด (Fully Stressed Beams)

ในหัวข้อนี้ได้พัฒนาวิธีสำหรับใช้ในการหาขนาดของหน้าตัดของคานเหล็ก เพื่อที่จะหาความ สามารถต้านทานโมเมนต์ที่มากที่สุด  $M_{Max}$  ภายในช่วงความยาวของคาน เนื่องจากโมเมนต์ในคานโดยทั่วไปจะแปร ค่าตลอดความยาวของคาน การเลือกขนาดของคานเหล็กจะ ไม่มีประสิทธิภาพเนื่องจากคานจะไม่เกิดหน่วยแรงเต็มที่ ที่ทุกจุดตลอดความยาวของคานเมื่อ  $M < M_{Max}$  เพื่อความประหยัดในการออกแบบ ดังนั้นควรจะลดน้ำหนักของ คานลงไปอีก วิศวกรบางคนเลือกคานที่มีพื้นที่หน้าตัดแปรค่า นั่นคือ ที่แต่ละหน้าตัดตลอดตามแนวคานจะเกิดหน่วย แรงคัดที่มีค่าเท่ากับหน่วยแรงคัดที่ยอมรับได้ คานที่มีพื้นที่หน้าตัดแปรค่าได้นี้เรียกว่า คานหน้าตัดไม่คงที่ โดยทั่วไป ใช้ในเครื่องจักรกล เนื่องจากคานสามารถขึ้นรูปโดยการหล่อซึ่งจะเป็นการง่ายในการสร้าง

เมื่อประยุกต์ใช้สมการคัด ในการออกแบบคานที่มีหน้าตัดไม่คงที่ ซึ่งจะแสดงในหลักการแสดง สมการนี้ สามารถใช้เป็นวิธีการประมาณสำหรับการหารูปทรงทั่วไปของคาน ขนาดของหน้าตัดของคานหน้าตัดไม่ คงที่จะรองรับแรงกระทำ สามารถหาได้โดยใช้สมการคัด

$$S = \frac{M}{\sigma_{allow}} \quad \text{สมการ 2.2}$$

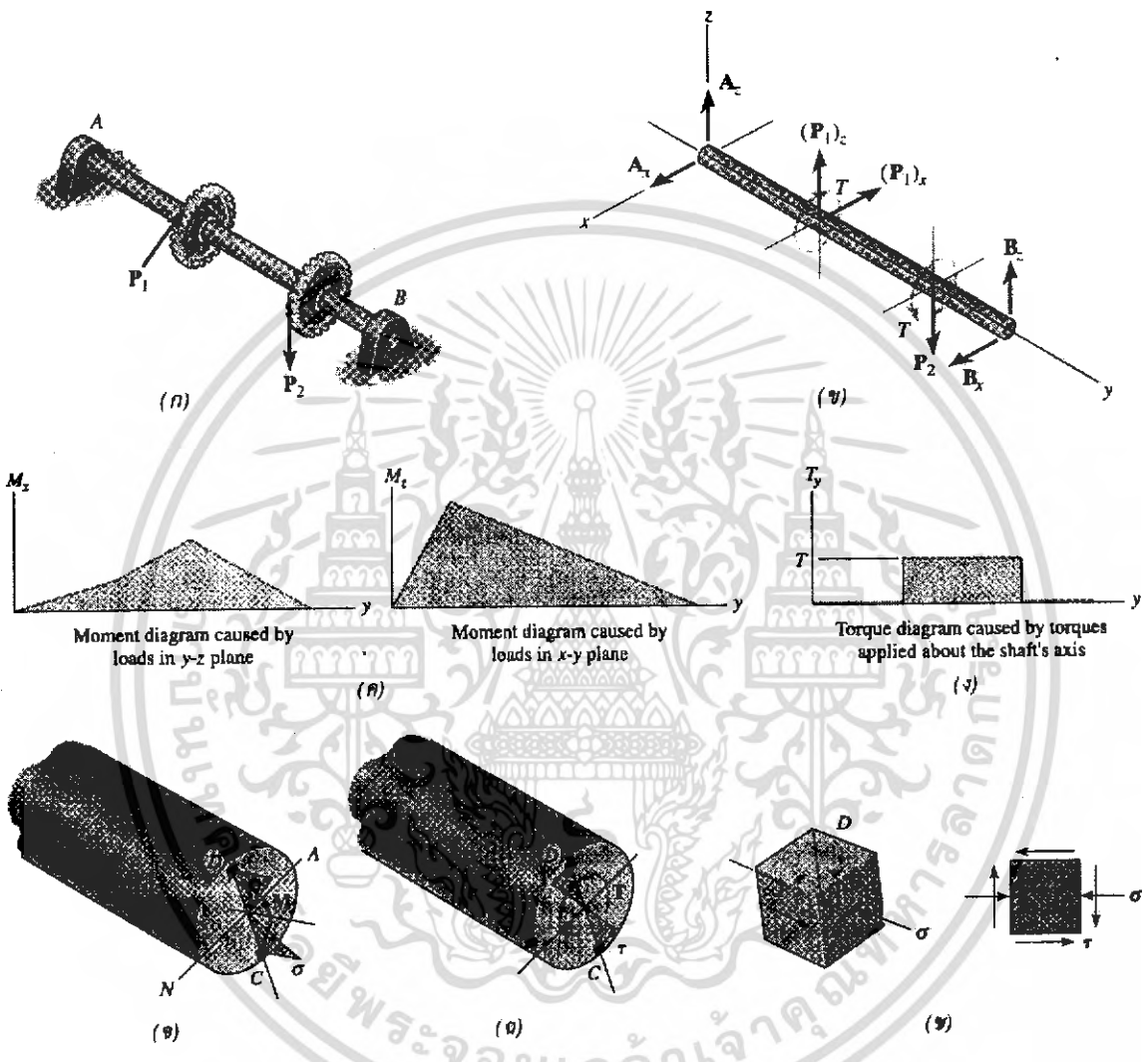
เมื่อ  $M$  คือ ค่าของโมเมนต์ภายในที่ตำแหน่งใดๆบนคาน  
 $\sigma_{allow}$  คือ ค่าคงที่โมดูลัสของหน้าตัด  $S$

### 2.7.2 การออกแบบเพลลา

เพลลาที่มีหน้าตัดรูวงกลมถูกใช้บ่อยๆ ในเครื่องมือกลชนิดต่างๆ และเครื่องจักรกล เพลลาถูกกระทำ ด้วยหน่วยแรงแบบวงรอบหรือคราก ซึ่งเกิดโดยแรงกระทำแบบรวม และโมเมนต์บิดที่เพลลาส่งผ่านหรือเพลลาต้านทาน แรงกระทำดังกล่าวนี้ ความเข้มของหน่วยแรงที่เกิดขึ้นในเพลลาเนื่องจากโมเมนต์คู่ควบ และการเปลี่ยนพื้นที่หน้าตัด หนึ่งทีหนึ่งใด เพื่อให้ออกแบบเพลลาที่มีความถูกต้องและเหมาะสม จึงจำเป็นที่ต้องคิดผลดังกล่าวนี้ทั้งหมด

เพลลาทำหน้าที่ส่งผ่านกำลัง เพลลาดังกล่าวนี้โดยทั่วไปถูกกระทำด้วยแรงจากรอกและล้อฟันเฟืองที่ ถัดมาอยู่ ดังแสดงในรูปที่ 2.1(ก) เนื่องจากแรงกระทำนี้สามารถกระทำต่อเพลลาที่มุมต่างๆ โมเมนต์คัดและโมเมนต์บิด ภายในที่หน้าตัด ดังแสดงในรูปที่ 2.1(ข) ฝั่งโมเมนต์คัดสำหรับแรงกระทำในแต่ละระนาบสามารถวาดได้และโมเมนต์ เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ภายในลัทธิที่หน้าตัดใดๆของเพลาคำนวณโดยการบวกเวกเตอร์  $M = \sqrt{M_x^2 + M_z^2}$  ดังแสดงในรูปที่ 2.1(ค) เพิ่มเติมจากโมเมนต์ ชิ้นส่วนของเพลาจจะถูกกระทำด้วยโมเมนต์บิดภายในต่างๆ พบว่าสำหรับสมมูลแรงบิดที่เกิดขึ้นที่พื้นเพียง จะส่งผลให้เกิดสมมูล โมเมนต์บิดที่ลือพื้นเพียงอื่นๆ ผัง โมเมนต์บิดตามความยาวของเพลาดังรูปที่ 2.1(ง)



รูปที่ 2.5 แสดงตัวอย่างแรงกระทำกับเพล

เมื่อหังโมเมนต์และหังโมเมนต์บิดจัดตั้งขึ้น เป็นไปได้ที่จะศึกษาหน้าตัดแน่นอนตามเพลารวม โมเมนต์ลัทธิ  $M$  และโมเมนต์บิด  $T$  ที่ทำให้เกิดเหตุการณ์หน่วยแรงมากที่สุด โมเมนต์ของความเฉื่อยรอบแกนของ เส้นผ่านศูนย์กลาง เนื่องจากแกนนี้แทนแกนหลักของความเฉื่อย สำหรับหน้าตัดจะประยุกต์ใช้สมการการคิดโดยใช้ โมเมนต์ลัทธิเพื่อให้ได้ค่าหน่วยแรงคัตที่มีค่ามากที่สุด จากรูปที่ 2.1(จ) หน่วยแรงนี้เกิดขึ้นบนชิ้นส่วนทั้งสอง C และ D แต่ละค่าอยู่บนขอบเขตภายนอกของเพลาด้านแรงบิด T ด้านทานที่หน้าตัดนี้ด้วยแล้ว หน่วยแรงเฉือนที่มีค่ามากที่สุดจะ เกิดขึ้นบนชิ้นส่วนดังกล่าวนี้ ดังในรูปที่ 2.1(ฉ) นอกจากนั้นแรงภายนอกจะทำให้เกิดหน่วยแรงเฉือนในเพลหาได้จาก  $\tau = \frac{VQ}{It}$  หน่วยแรงนี้โดยทั่วไปจะให้การกระจายหน่วยแรงน้อยมากบนหน้าตัดเมื่อเทียบกับการกระจายหน่วยแรงที่ เอกสาร  $\frac{VQ}{It}$  เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

เกิดจากการตัดและการบิด เพื่อให้อยู่ในรูปแบบอย่างง่ายจะไม่คิดผลดังกล่าวในการวิเคราะห์นี้ โดยทั่วไปแล้วจุดวิกฤตคือ จุด C และ D บนเพลลา มีสมการดังนี้

$$\sigma = \frac{MC}{I} \text{ และ } \tau = \frac{MC}{J}$$

สมการ 2.3

### 2.7.3 ชนิดของเพลลา

เพลลาถ่ายทอดกำลังอาจจะแบ่งตามชนิดของโหลด (Load) ดังนี้

#### 2.7.3.1 เพลลาถ่ายทอดกำลัง (Transmission Shafts)

ชนิดนี้ใช้รับเฉพาะการบิดอย่างเดียว หรืออาจจะรับทั้งการบิดและการค้ำคั่นกัน กำลังจะถ่ายทอดผ่านเพลลาโดยอาศัยแผ่นประกบต่อเพลลา (Coupling) เฟือง, มูเล่และสายพาน หรือ จานโซ่และโซ่ ฯลฯ

#### 2.7.3.2 เพลลาต้น (Spindle)

ในการใช้งานทั่วไปใช้รับเฉพาะการบิดเพียงอย่างเดียว มักจะมีขนาดค่อนข้างสั้น เช่น ที่เพลลาประธาน (Main shaft) ของเครื่องจักรกลต่างๆ เพลลาพวกนี้ต้องการรูปร่าง และขนาดที่ถูกต้องจริงๆ แม้ในขณะที่ใช้งาน

#### 2.7.3.3 เพลลาแกน (Axes)

เพลลาชนิดนี้ใช้ต่ออยู่ระหว่างล้อของรถยนต์ รถบรรทุก รถพ่วง ฯลฯ (บางครั้งเรียกว่า แกน) โดยปกติแล้วเพลลาแบบนี้ไม่ได้ออกแบบไว้ให้หมุน แต่จะให้บริการค้ำคั่นเพียงอย่างเดียว นอกจากในกรณีที่ถูกออกแบบให้ใช้เป็นเพลลาขับเคลื่อน นอกจากจะแบ่งเพลลาตามชนิดของโหลดแล้ว อาจจะแบ่งออกตามชนิดของรูปร่างได้อีก คือเพลลาตรง เพลลาข้อเหวี่ยงที่ใช้เป็นเพลลาประธานของเครื่องยนต์ถูกสูบ เพลลาอ่อน (Flexible shafts) ที่ใช้ถ่ายทอดกำลังน้อยๆ และในทิศทางใดๆ เป็นต้น

### 2.7.4 จุดสำคัญในการออกแบบเพลลา

ในการออกแบบเพลลามีจุดที่ควรพิจารณาดังนี้

#### 2.7.4.1 ความแข็งแรงของเพลลา

ดังได้กล่าวมาข้างแล้วว่าเพลลาที่ถ่ายทอดกำลังจะต้องรับการบิดและการค้ำคั่นหรือทั้งสองอย่าง แต่มีเพลลาบางแบบที่อาจจะรับการค้ำคั่นหรือการอัดค้ำคั่น เช่น เพลลาของกังหันน้ำแบบล้อ (Water Wheel) หรือ เพลลาขับของเรือ

นอกจากนี้ยังจะต้องพิจารณาเรื่องการล้า การกระแทก หรืออิทธิพลของการรวมจุดความเค้น (Stress concentration) เนื่องจากมีการเปลี่ยนขนาดเพื่อทำป้า หรือเมื่อมีการเซาะร่องลึ้ม ดังนั้นเพลลาที่จะออกแบบต้องแข็งแรงพอที่จะรับโหลดดังกล่าวทั้งหมดได้

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

#### 2.4.2.2 ความแข็งแรงของเพลลา

นอกจากจะต้องแข็งแรงพอแล้วในขณะที่ใช้งานเพลลาอาจจะโค้ง หรือบิดเบี้ยวมาก อันอาจจะทำให้เกิดผลิตภัณฑ์ผลิตโดยเครื่องจักรนั้นๆ ผิดพลาดไป หรือทำให้การขบกันของฟันเฟืองไม่สนิท ทำให้เกิดเสียงดังและสิ้นสะท้อน ด้วยเหตุนี้ ในการออกแบบเพลลาจึงต้องนำเอาความแข็งแรงเข้ามาพิจารณาพร้อมกับความแข็งแรงด้วย แต่ทั้งนี้ก็ต้องพิจารณาประกอบด้วยว่าเพลลานั้นๆ ออกแบบขึ้นเพื่อใช้กับงานหรือเครื่องจักรกลชนิดใดด้วย

#### 2.4.2.3 ความเร็ววิกฤต

ถ้าความเร็วของเพลลาถูกเพิ่มขึ้นมากๆ จะพบว่าที่ความเร็วหนึ่ง เพลลาที่มีความสั่นสะเทือนมากขึ้นอย่างผิดปกติในทันทีทันใด ความเร็วที่เกิดจากการสั่นสะเทือนมากขึ้นเรียกว่า “ความเร็ววิกฤต” อาการเช่นนี้มักที่จะเกิดกับกังหันที่หมุนด้วยความเร็วสูง เครื่องยนต์สันดาปภายใน มอเตอร์ไฟฟ้า เป็นต้น หากเราทิ้งไว้ที่ความเร็วนี้เป็นเวลานาน เพลลาอาจเสียหาย ดังนั้น สำหรับชิ้นส่วนที่หมุนด้วยความเร็วสูงจึงต้องระมัดระวังให้ความเร็วใช้งานต่ำกว่าความเร็ววิกฤตเสมอ

#### 2.4.2.4 การกัดกร่อน

เพลลาของเครื่องจักรกลบางชนิด เช่น เพลลาขับของเรือ เพลลาของปั๊มที่สัมผัสกับของเหลวที่มีการกัดกร่อนหรือเพลลาของเครื่องจักรที่มีช่วงที่หยุดใช้เป็นเวลานาน จะต้องเลือกทำด้วยวัสดุที่มีคุณสมบัติต่อต้านกับการกัดกร่อนได้ดี (รวมทั้งพลาสติกด้วย) การเลือกวัสดุที่ถูกต้องและเหมาะสมจะช่วยยืดอายุการใช้งานของเครื่องจักร และลดเวลาที่ต้องหยุดซ่อมแซมก่อนถึงเวลาอันสมควร

#### 2.4.2.5 วัสดุที่ใช้ทำเพลลา

เพลลาของเครื่องจักรกลส่วนมากมักทำโดยกรรมวิธีดึงเย็น (Cold drawn) แล้วแต่งผิวให้เรียบ โดยนำแท่งเหล็กเหนียว (เรียกว่า S – C material) ที่ได้มาจากเหล็กเหนียวแท่งฆ่าออกซิเจน (Killed ingot) ที่มีคาร์บอนผสมอยู่ตามเปอร์เซ็นต์ที่กำหนด

### 2.8 คลับลูกปืนชนิดต่างๆ

ประโยชน์ของคลับลูกปืนคือ จะให้ความผิดหมุนต่ำมากเมื่อเปรียบเทียบกับความผิดเลื่อน โดกลทำให้ความร้อนที่เกิดจากการเสียดทานต่ำ

คลับลูกปืนก็คล้ายๆ กับกาบเพลลา คือจัดออกเป็นแบบต่างๆ หลายแบบ เช่นคลับลูกปืนในแนวรัศมี ซึ่งใช้รับโหลดทางแนวรัศมีเป็นส่วนใหญ่ โดยมีโหลดในแนวแกนได้บ้างเล็กน้อย และคลับลูกปืนที่รับโหลดคั่นรุนในแนวขนานกับแนวแกนของเพลลา

แต่เมื่อพิจารณาจากรูปร่างของลูกปืน คลับลูกปืนอาจจะแบ่งออกได้เป็น ลูกปืนกลม และลูกปืนทรงกระบอก นอกจากนี้ อาจจะแบ่งต่อออกไปได้อีก โดยพิจารณาจากจำนวนแถวและโครงสร้างภายในคลับลูกปืนที่วางนอกหรือวางในสามารถถอดแยกออกจากกันได้ เรียกว่า แบบถอดแยกได้ ส่วนแบบที่แยกออกจากกันไม่ได้ เรียกว่าแบบถอดแยกไม่ได้ สามารถเลือกใช้ได้จากตารางลูกปืนในภาคผนวก

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สำหรับเครื่องจักรกลต่างๆ และตลับลูกปืนสำหรับเครื่องวัด ตลับลูกปืนธรรมดาทั่วไป มีการกำหนดขนาดและมิติต่างๆ ไว้ในมาตรฐานของ ISO (International Organization for Standardization) ยกเว้นตลับลูกปืนที่ใช้กับรถยนต์ซึ่งมีมิติและขนาดพิเศษ ขึ้นอยู่กับงานที่จะใช้โดยเฉพาะ

## 2.8.1 ความสามารถในการใช้งานของตลับลูกปืน

### 2.8.1.1 ความสามารถในการรับโหลดในแนวรัศมี

ตลับลูกปืน รัศมีที่มีมุมสัมผัสระหว่างลูกปืนและรางมาก สามารถรับโหลดในแนวแกนได้บ้างเช่นกัน สำหรับแบบรางลึก และแบบลูกปืนทรงกระบอกเร็วที่มีมุมสัมผัสมาก สามารถรับโหลดในแนวแกน (โหลดคั่นรุน) ได้บ้าง ส่วนแบบที่ปรับตัวเองได้นั้น ลูกปืนกลม หรือทรงกระบอกกลม สามารถจะจัดตำแหน่งของตัวเองตามการโค้งของเพลลา แต่แบบนี้ สามารถรับโหลดในแนวแกนได้น้อยกว่าแบบที่กล่าวมาแล้ว

ส่วนตลับลูกปืนแบบลูกปืนทรงกระบอก โดยทั่วไปแล้ว ใช้เพื่อรับแต่โหลดในแนวรัศมีอย่างเดียว อย่างไรก็ตาม บางแบบก็ ได้มีการออกแบบขึ้นมาพิเศษเพื่อให้รับ โหลดในแนวแกนได้ด้วย

### 2.8.1.2 ความสามารถในด้านความเร็ว

ขีดจำกัดทางด้านความเร็วของตลับลูกปืน คือ ตัวเลขที่ได้จากผลคูณระหว่างขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางของเพลลา  $d$  (มม.) กับความเร็ว  $n$  (รอบ/นาที) แต่ทั้งนี้ ยังขึ้นอยู่กับทำให้การหล่อลื่นและชนิดของตลับลูกปืนด้วย แต่ส่วนมากแล้ว ตลับลูกปืนแบบลูกปืนกลมที่มีรางลึกหรือสัมผัสมุม และแบบลูกปืนทรงกระบอกเหมาะที่จะใช้ในงานที่มีความเร็วสูงๆ ส่วนตลับลูกปืนแบบลูกปืนทรงกระบอกเร็ว กับประเภทหรือแบบที่สามารถปรับตัวเองได้เหมาะกับงานที่มีความเร็วปานกลาง แต่ตลับลูกปืนกันรุนนั้นจะใช้กับงานที่มีความเร็วต่ำๆเท่านั้น

### 2.8.1.3 ความสามารถในด้านความผิด

ตลับลูกปืนแบบลูกปืนกลม หรือทรงกระบอกกลม มีค่าความผิดต่ำมากเมื่อเปรียบเทียบกับร่องลื่นแบบอื่นๆ ยิ่งเมื่อใช้ร่องลื่นกับพวกเครื่องมือวัดต่างๆด้วยแล้ว ความสามารถในการด้านความผิดจะเป็นปัจจัยสำคัญที่ต้องพิจารณาในขณะออกแบบ

### 2.8.1.4 ความสามารถในทางการสิ้นเสียดัน และการส่งเสียงดัง

องค์ประกอบสำคัญที่เกี่ยวกับเรื่องนี้คือ ความกลมของลูกปืน ความโค้งมนของราง ความหยาบของผิวลูกปืนและราง สภาพของตัวแยกลูกปืน และความบริสุทธิ์ของน้ำมันหล่อลื่น ฯลฯ ส่วนประกอบอื่นๆ ร่องลงมาได้แก่ความถูกต้องในการประกอบ และความละเอียดในการผลิต ดันเหตุของการสิ้นเสียดันและส่งเสียงดัง มีหลายอย่างประกอบกัน จนถึงปัจจุบัน ยังไม่มีผู้ใดสามารถเอาชนะได้โดยเด็ดขาดจริงๆ

### 2.8.2 วัสดุทำดัดลูกปืน

รางและลูกปืนส่วนมากแล้วทำด้วยเหล็กที่มีคาร์บอนสูงผสมกับโครเมียม จากนั้นใช้กระบวนการทางความร้อนช่วยเพิ่มความแข็งให้กับวัสดุ เพื่อเพิ่มอายุการใช้งาน และทำให้ทนต่อการสึกหรอได้ดียิ่งขึ้น นอกจากนี้ยังได้มีการค้นคว้า ปรับปรุงวัสดุที่ใช้ทำดัดลูกปืนที่ได้มาจากการหลอมเหล็กในสุญญากาศ แต่วิธีนี้ยังไม่เหมาะสมกับการผลิตออกมาเป็นจำนวนมาก อย่างที่มีทำกันในโรงงานอุตสาหกรรมเนื่องจากราคาแพง ส่วนมากแล้ว การหลอมชนิดนี้มักจะใช้เพื่อการผลิตเหล็กบริสุทธิ์เสียมากกว่า

ยังมีการผลิตลูกปืนด้วยเหล็กที่ได้รับการหลอมเป็นพิเศษอีกแบบหนึ่ง คือการหลอมเหล็กให้ละลายในอากาศธรรมดา แล้วนำไปไว้ในที่มีความดันต่ำมาก (เกือบสุญญากาศ) ทำให้ก๊าซที่ผสมอยู่ในเหล็ก ลอยหนีออกมา เหล็กที่ได้จากกรรมวิธีนี้ จะมีความแข็งแรงกว่าแบบที่ได้มาจากการหลอมธรรมดา สำหรับดัดลูกปืนที่ออกแบบให้รับการกระแทกโดยตรง มักจะทำด้วยเหล็กผสมที่มีคาร์บอนต่ำ และได้ผ่านกระบวนการทางความร้อนจนมีโครงสร้างเป็นซีเมนต์ไทท์ (Cementite) สำหรับดัดลูกปืนที่ต้องการให้ทนทานต่อการกระแทก และด้านทนต่อการสึกกร่อนด้วย จะทำด้วยเหล็กความเร็วสูง (High speed steel) หรือพวกที่เป็นเหล็กมาเทนไซต์ (Martensite) ที่อยู่ในตระกูลเหล็กสแตนเลส

สำหรับพวกตัวแยก ซึ่งจะเลื่อนไถลสัมผัสกับลูกปืนตลอดเวลา จะต้องด้านทนต่อการสึกหรอและจะต้องไม่เสียได้โดยง่าย ถ้าเป็นดัดลูกปืนเล็กๆ มักจะทำมาจากเหล็กแผ่นเล็กๆ (Band steel) ที่มีคาร์บอนต่ำ หรือพวกเหล็กแผ่นผิวเรียบโดยการอัดขึ้นรูป แต่สำหรับการใช้งานพิเศษ มักจะทำมาจากพวกแผ่นทองเหลือง หรือแผ่นเหล็กสแตนเลส ส่วนดัดลูกปืนขนาดใหญ่ มักจะใช้เหล็กที่มีคาร์บอนต่ำ หรือทองเหลืองที่มีความต้านแรงดึง (Tensile strength) สูงๆ นอกจากนี้ ยังมีดัดลูกปืนที่ทำขึ้นเพื่อใช้กับงานที่มีความเร็วสูงๆ ซึ่งทำด้วยพลาสติกอีกด้วย สำหรับหมุดที่ใช้ทำให้ตัวแยกติดกัน ส่วนมากมักทำด้วยเหล็กคาร์บอนต่ำที่มีคุณภาพดี

### 2.8.3 ขนาดระบุของดัดลูกปืน

เนื่องจากขนาดของดัดลูกปืน ได้มีการกำหนดไว้เป็นมาตรฐานสากล ดังนั้นในทางปฏิบัติ ขนาดของดัดลูกปืนจึงจะต้องเลือกมาจากหนังสือคู่มือ (Catalog) ของดัดลูกปืนที่บริษัทผู้ผลิตได้ทำขึ้น

มิติที่สำคัญของดัดลูกปืน ได้แก่ ขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางของรู (เพลลา) ขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางภายนอก ความกว้าง และมุมต่างๆ โดยทั่วไปแล้ว มักจะใช้ขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางของรูเป็นบรรทัดฐานและพิจารณาพร้อมกับขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางภายนอก และความหนาที่ต่างๆกันออกไป

ขนาดระบุของดัดลูกปืนประกอบด้วยตัวเลขหลัก และสัญลักษณ์ประกอบ ตัวเลขหลักที่ใช้กันคือ สัญลักษณ์ของชนิด สัญลักษณ์ของขนาด (สัญลักษณ์ของความกว้าง เส้นผ่านศูนย์กลางภายนอก) หมายเลขขนาดของรู สัญลักษณ์และมุมสัมผัส ส่วนสัญลักษณ์ประกอบได้แก่ สัญลักษณ์ของตัวแยกของกันรื้อ และสัญลักษณ์ของการกันรื้อรูปร่างของราง การประกอบ ช่องว่าง และสัญลักษณ์ของชั้นต่างๆ แต่ตามปกติแล้วสัญลักษณ์เหล่านี้มักจะไม่ต้องถึงกัน นอกจากจะได้มีการระบุไว้เท่านั้น

## สำนักหอสมุดกลาง พระจอมเกล้าลาดกระบัง

### 2.8.4 การหล่อลื่นคลัตช์ลูกปืน

จุดประสงค์หลักของการหล่อลื่นคลัตช์ลูกปืน คือป้องกันการสึกหรอ หรือความเสียหายระหว่างลูกปืนกับราง และส่วนประกอบอื่นๆ เพื่อการระบายความร้อน และเพื่อป้องกันมิให้สิ่งสกปรกจากภายนอกเข้าไปกีดกร่อนส่วนเคลื่อนไหวต่างๆ

วิธีการหล่อลื่นที่ใช้กันอยู่มี สองวิธีคือ การหล่อลื่นด้วยน้ำมันเครื่อง และการหล่อลื่นโดยใช้จาระบี การใช้จาระบีเป็นที่นิยมกันอย่างแพร่หลาย ทั้งนี้เนื่องจากวิธีการกันรั่วต่างๆ ทำได้ค่อนข้างง่ายและจาระบีที่มีคุณภาพดีปานกลาง ก็สามารถให้อายุการใช้งานที่ยาวนานได้

สำหรับคลัตช์ลูกปืนที่ใช้กับงานที่ความเร็วสูงหรือมีอุณหภูมิสูงๆนั้น มักจะนิยมใช้น้ำมันหล่อลื่นมากกว่า วิธีที่นิยมมากที่สุดวิธีหนึ่งก็คือ การใช้ขี้ผึ้งน้ำมัน วิธีนี้เหล้ามักจะวางอยู่ในแนวระดับและระดับน้ำมันหล่อลื่นจะต้องอยู่สูงอย่างน้อยที่สุดที่จุดกึ่งกลางของลูกปืนตัวล่างสุด แต่วิธีนี้จำเป็นจะต้องรักษาอุณหภูมิของน้ำมันไว้ที่ค่าๆหนึ่ง ดังนั้นจึงต้องมีการระบายความร้อนออกจากน้ำมัน โดยการผ่านไปมาตามท่อระบายความร้อนต่างหากอีก

แต่ถ้าเหล้าอยู่ในแนวตั้ง และหมุนด้วยความเร็วต่ำกว่าขีดจำกัด ระดับน้ำมันควรจะอยู่ประมาณจุดที่คลัตช์ลูกปืนจมอยู่ในน้ำมันตลอดเวลา ประมาณ 30 – 50%

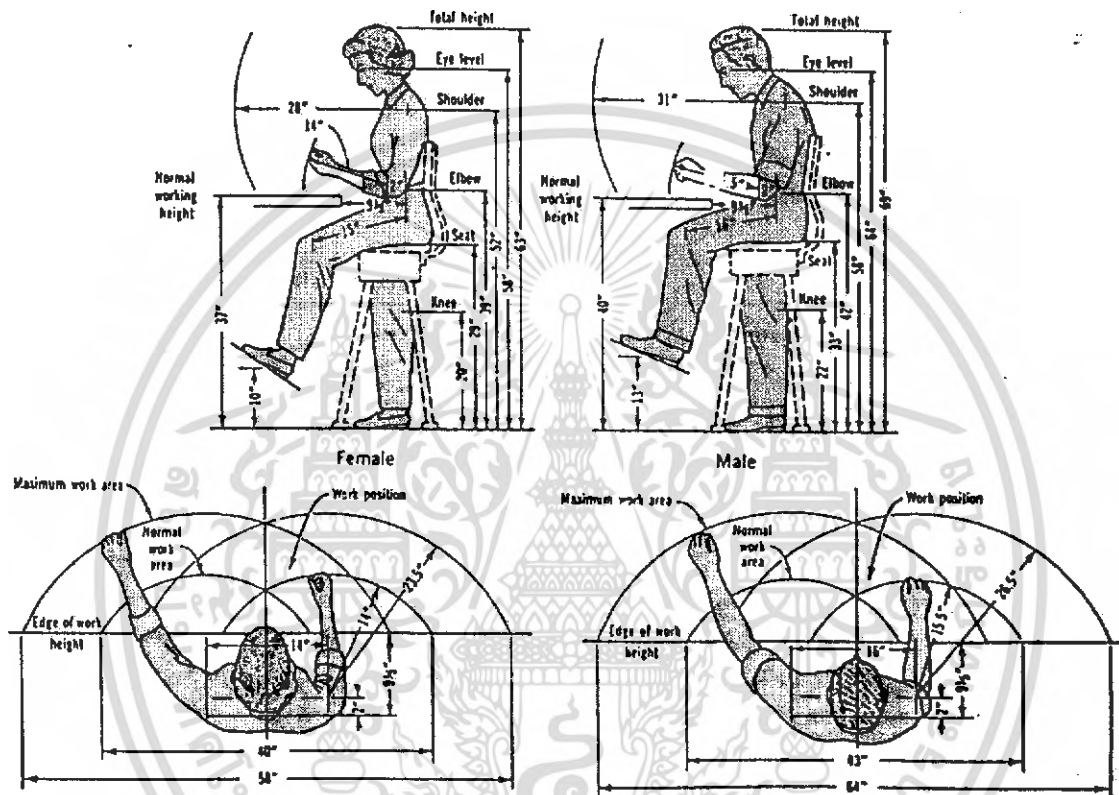
ถ้าเป็นงานที่ทำงานด้วยความเร็วสูง แต่รับโหลดน้อยๆ เช่น ในกรณีของเครื่องเจียรนัยการหล่อลื่นด้วยละอองหรือหยดน้ำมันก็เป็นการเพียงพอแล้ว วิธีการเช่นนี้ ทำได้โดยการหยดน้ำมันลงไปในตัวลูกปืนหรือระหว่างชิ้นส่วนเคลื่อนไหว เพื่อทำให้เกิดละอองน้ำมันขึ้นในเสื้อรองรับคลัตช์ลูกปืน สำหรับใช้ในการหล่อลื่นต่อไป

สำหรับงานที่มีความเร็วตั้งแต่ปานกลางไปจนถึงสูง วิธีการหล่อลื่นทำโดยการฉีดไอน้ำมันหล่อลื่นเข้าไป วิธีการนี้ทำโดยการทำน้ำมันให้แตกเป็นฝอย แล้วใช้อากาศที่มีความดันสูง อัดไอน้ำมันนี้ออกไปยังพื้นที่ที่ต้องการหล่อลื่นโดยตรง

71980

## 2.9 ความเหมาะสมของเครื่องจักรกับผู้ใช้งาน

เนื่องจากการออกแบบและสร้างเครื่องจักรขึ้นมาใช้นั้นจะต้องคำนึงถึงด้วยว่าผู้ใดเป็นผู้ที่ใช้งานกับเครื่องจักร เพื่อความเหมาะสมในการทำงานและการทำได้อย่างมีประสิทธิภาพ ต้องทำให้ผู้ใช้งานมีความถนัดและคุ้นเคยกับท่าทางในขณะที่ต้องปฏิบัติงานกับเครื่องจักรเป็นเวลานานๆ การออกแบบเครื่องจักรจึงต้องคำนึงถึงลักษณะการเคลื่อนที่ทางกายภาพของผู้ที่ใช้เครื่องจักรในหลายๆด้าน เช่น ความสูงในท่าทางการยืน ระยะเอื้อมของวงแขน



รูปที่ 2.6 แสดงลักษณะท่าทางการทำงานกับเครื่องจักรที่เหมาะสม

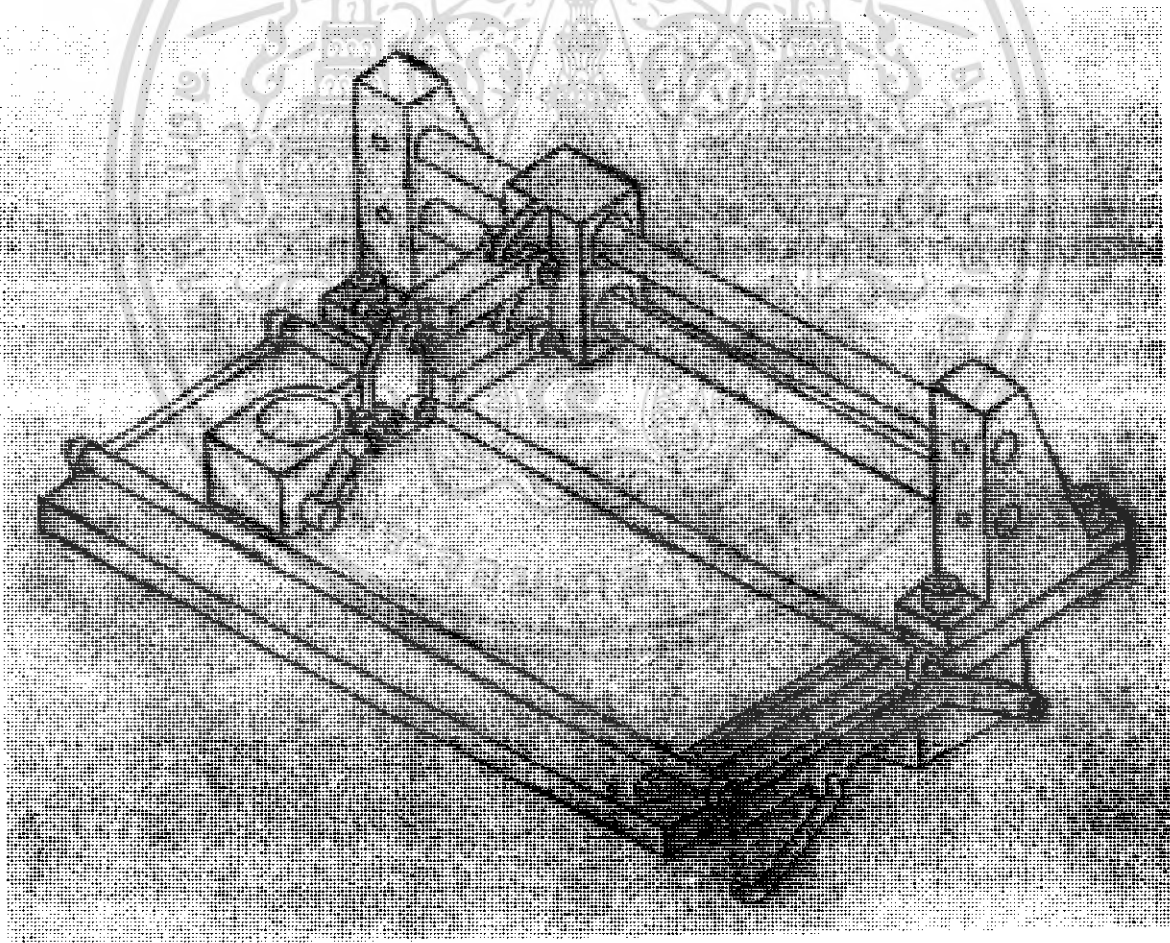
## บทที่ 3

### ขั้นตอนการดำเนินงาน

#### 3.1 ด้านโครงสร้าง

##### 3.1.1 ภาพสเกต / แบบจำลองเครื่องจักรกล

ในส่วนนี้เป็นการเริ่มดำเนินการสร้างตัวเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบ โดยเริ่มจากการกำหนดลักษณะหน้าที่ และฟังก์ชันการทำงานของตัวเครื่องจักรกลว่าควรมีลักษณะอย่างไร จากนั้นทำการกำหนดแบบอย่างคร่าวๆ ด้วยการสเกต หรือวาดแบบจำลองขึ้นมาเพื่อดูถึงหลักความเป็นจริงในการทำงาน ดังนั้นผู้ทำการออกแบบจึงทำการออกแบบในขั้นต้นดังรูปที่ 3.1

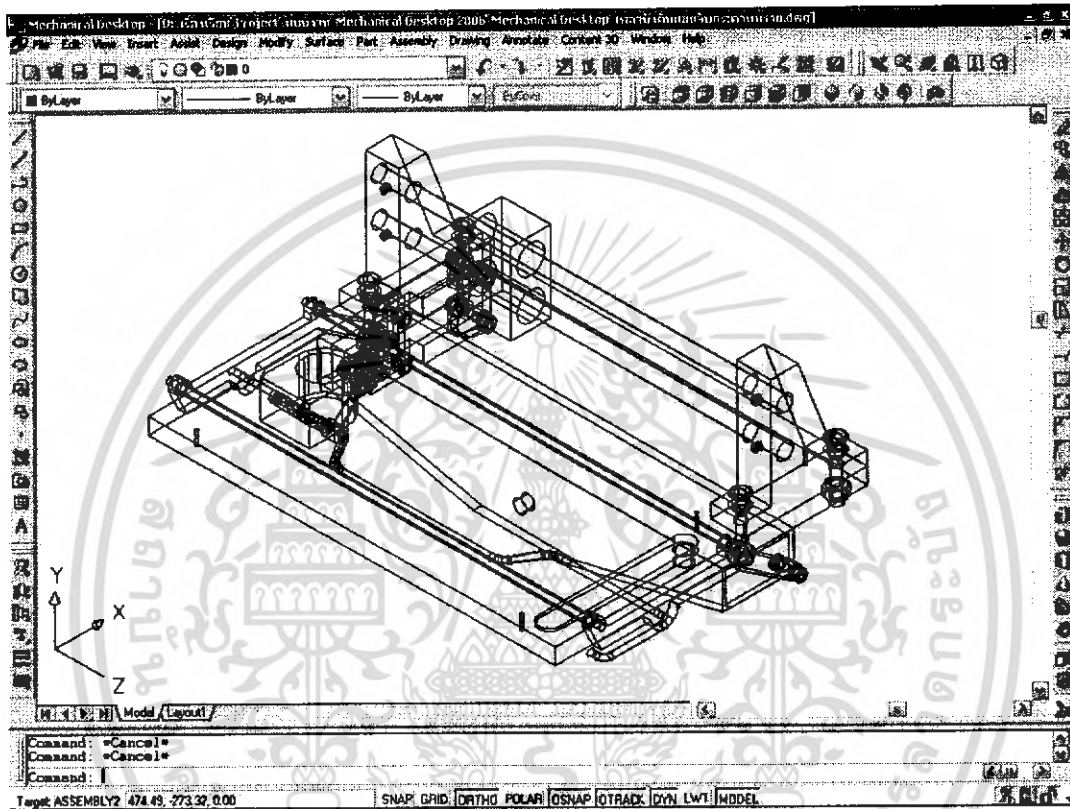


รูปที่ 3.1 แสดงภาพวาดแบบจำลองของเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### 3.1.2 ออกแบบโครงสร้างของเครื่องจักรกลด้วยโปรแกรม SolidWorks และโปรแกรม Mechanical Desktop

หลังจากได้ภาพสเกตของตัวเครื่องจักรกลหน้าชิ้นงานทดสอบแบบคร่าวๆแล้ว จึงทำการออกแบบโครงสร้างของเครื่องจักรกลหน้าชิ้นงานทดสอบด้วยโปรแกรมโซลิดเวิร์ค (SolidWorks) และโปรแกรมเมคคานิคอลเดสทอป (Mechanical Desktop) จนได้รูปแบบของโครงสร้างเครื่องจักรกลหน้าชิ้นงานทดสอบขั้นสุดท้ายดังรูปที่ 3.2 เพื่อใช้ดำเนินการสร้างต่อไป

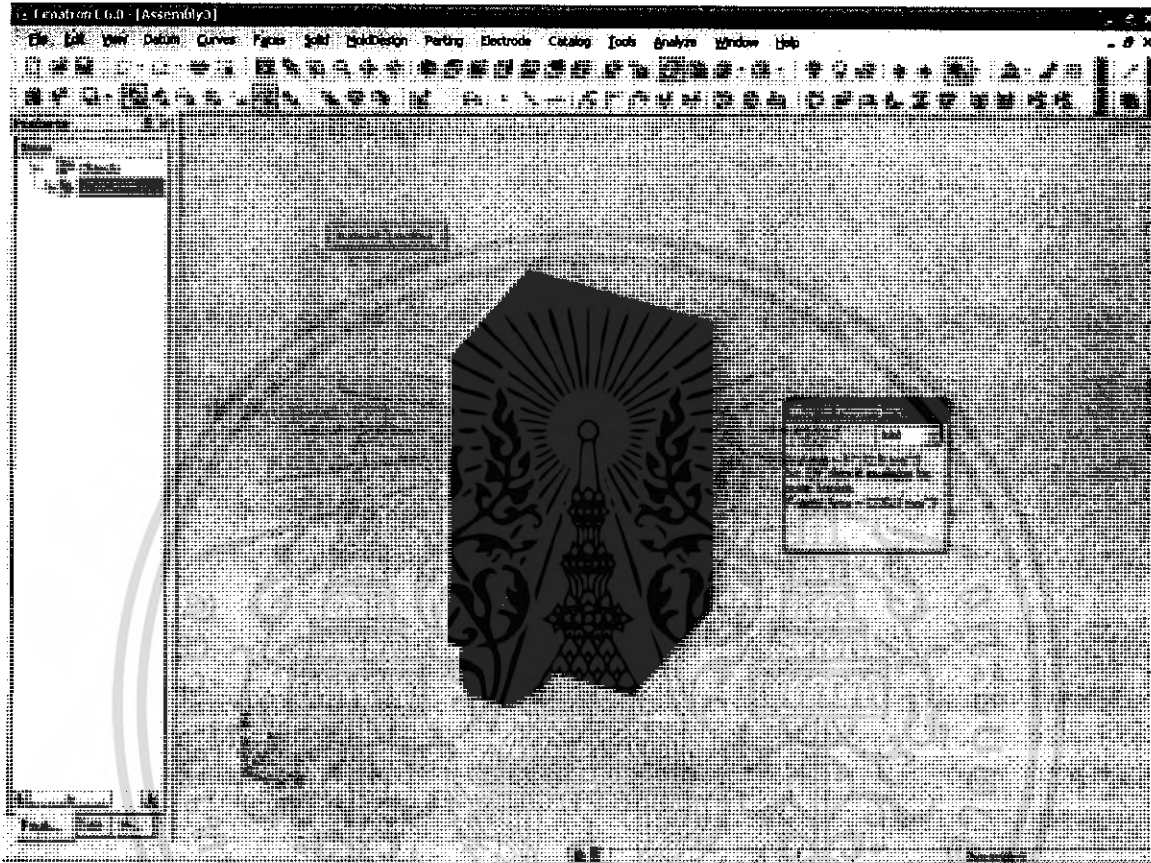


รูปที่ 3.2 แสดงการออกแบบโครงสร้างด้วยโปรแกรม Mechanical Desktop 2006

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### 3.1.3 การวิเคราะห์แบบด้วยโปรแกรม Cimatron E 6.0

การออกแบบของแต่ละชิ้นส่วนนั้นจะต้องคำนึงถึงขนาดและน้ำหนักของรับที่ชิ้นส่วนอื่นๆจะต้องรับภาระร่วมกัน เพื่อความสมดุลของแต่ละชิ้นส่วนนั้นจึงต้องใช้การวิเคราะห์จากรูปร่างดังแสดงในรูปที่ 3.3

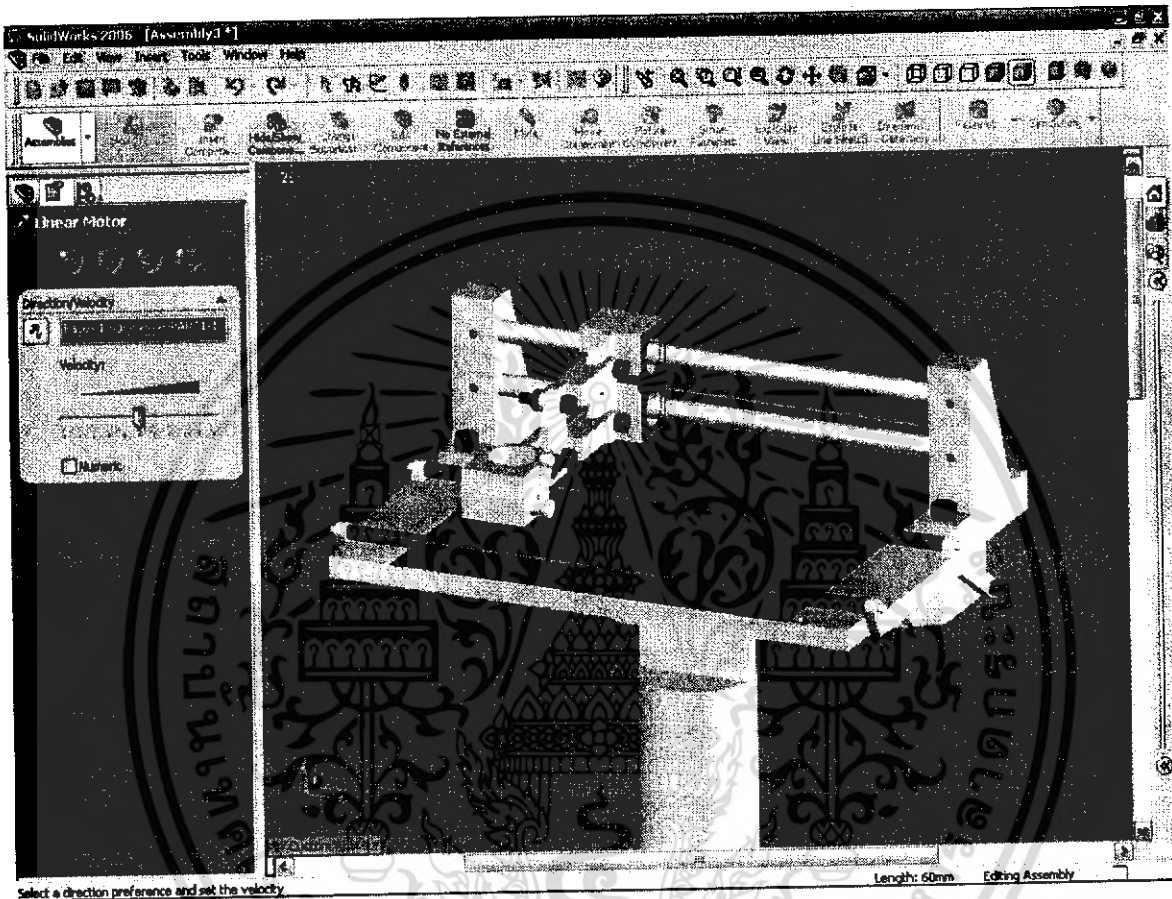


รูปที่ 3.3 แสดงการวิเคราะห์ชิ้นส่วนด้วยโปรแกรม Cimatron E 6.0

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

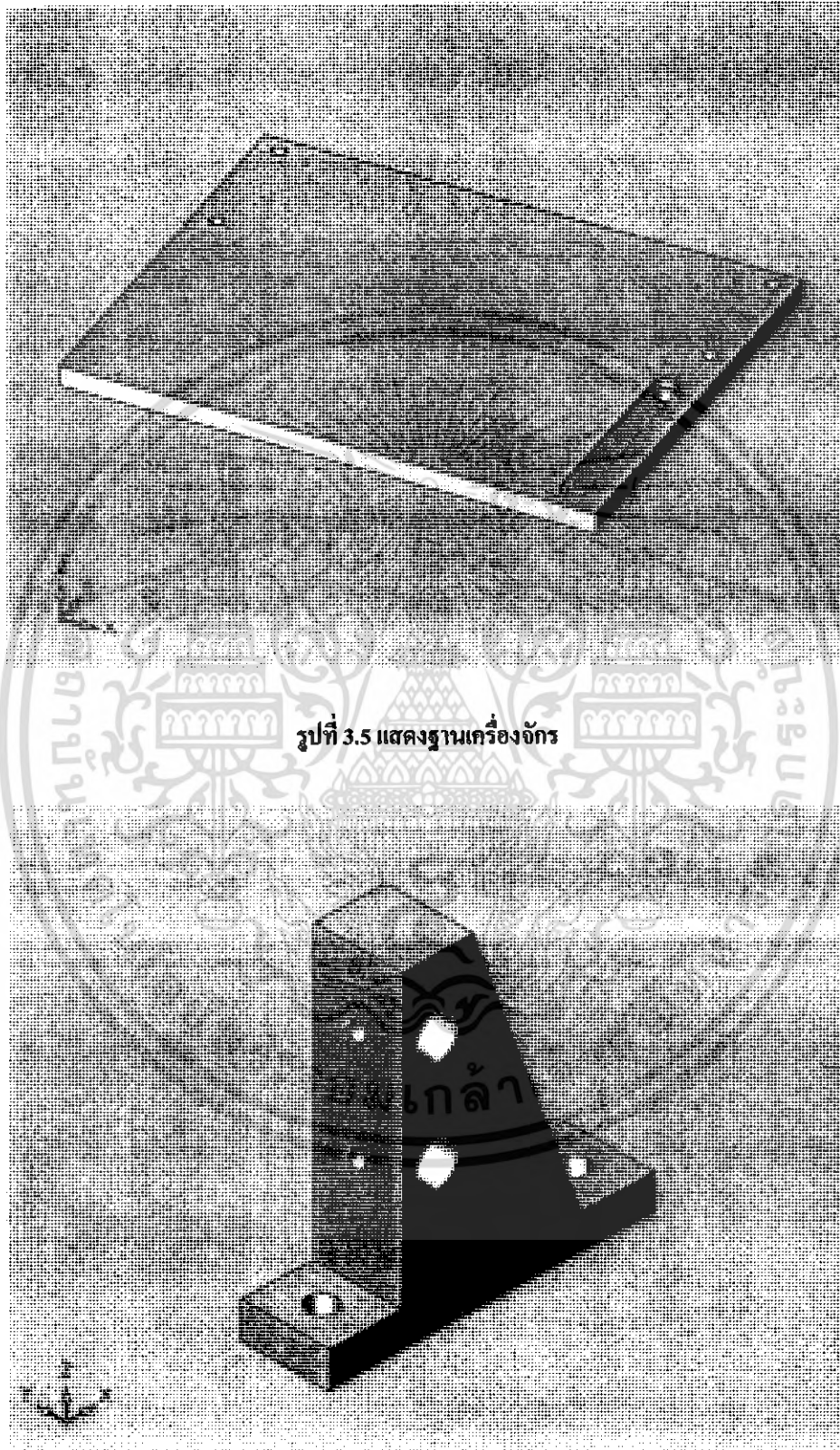
### 3.1.4 การจำลองการทำงานของเครื่องจักรด้วยโปรแกรม SolidWorks 2006

เนื่องจากการสร้างเครื่องจักรนั้นจำเป็นจะต้องทำการจำลองการทำงานก่อน เพื่อดูว่าเครื่องจักรสามารถทำงานได้ตามฟังก์ชันที่กำหนดไว้ในขั้นตอนการออกแบบหรือไม่ โดยการใช้โปรแกรม (SolidWorks) ในการจำลองทำงาน (Simulation) เพื่อดูลักษณะการทำงานจริงของเครื่องจักรดังแสดงในรูปที่ 3.4

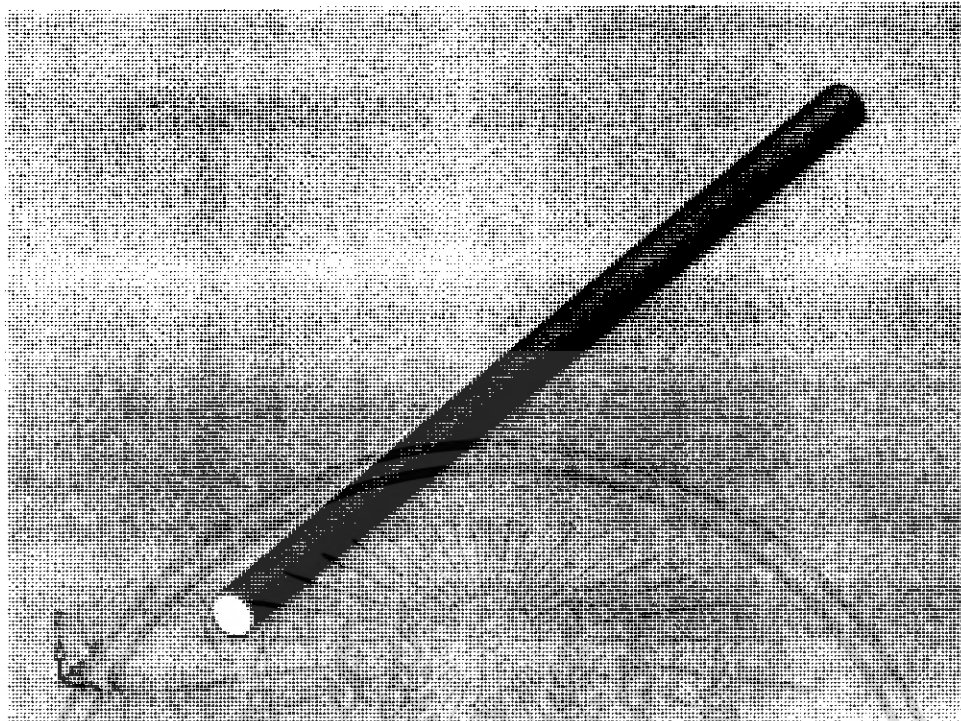


รูปที่ 3.4 แสดงการจำลองการทำงานของเครื่องจักรด้วยโปรแกรม SolidWorks 2006

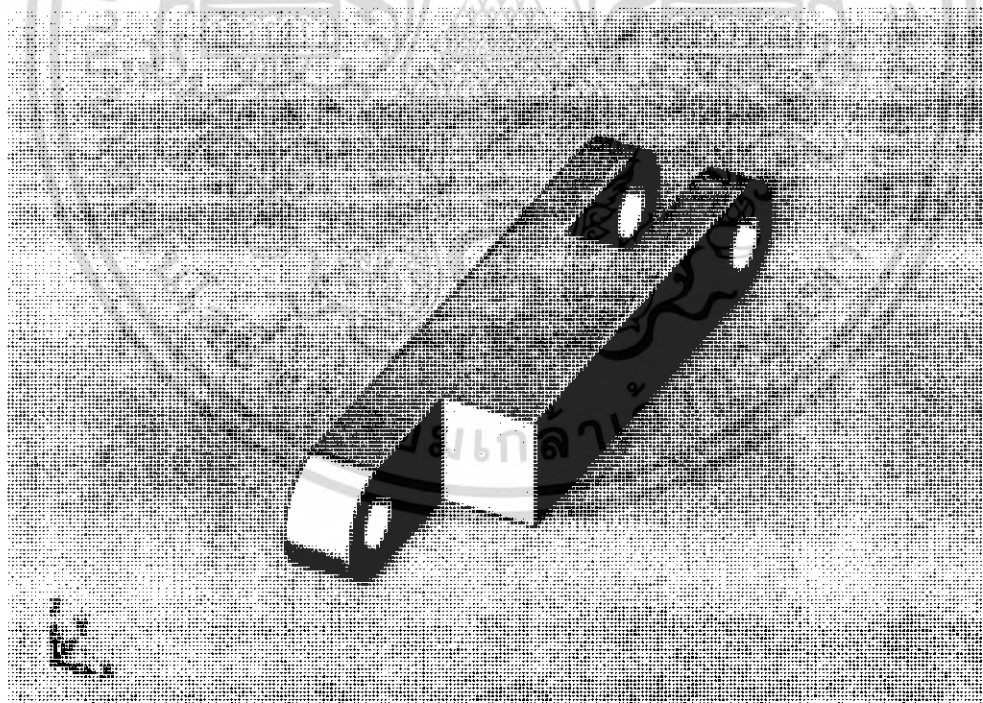
### 3.1.5 ภาพรายละเอียดแบบแยกชิ้นส่วนของโครงสร้างสำหรับการขึ้นรูป



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

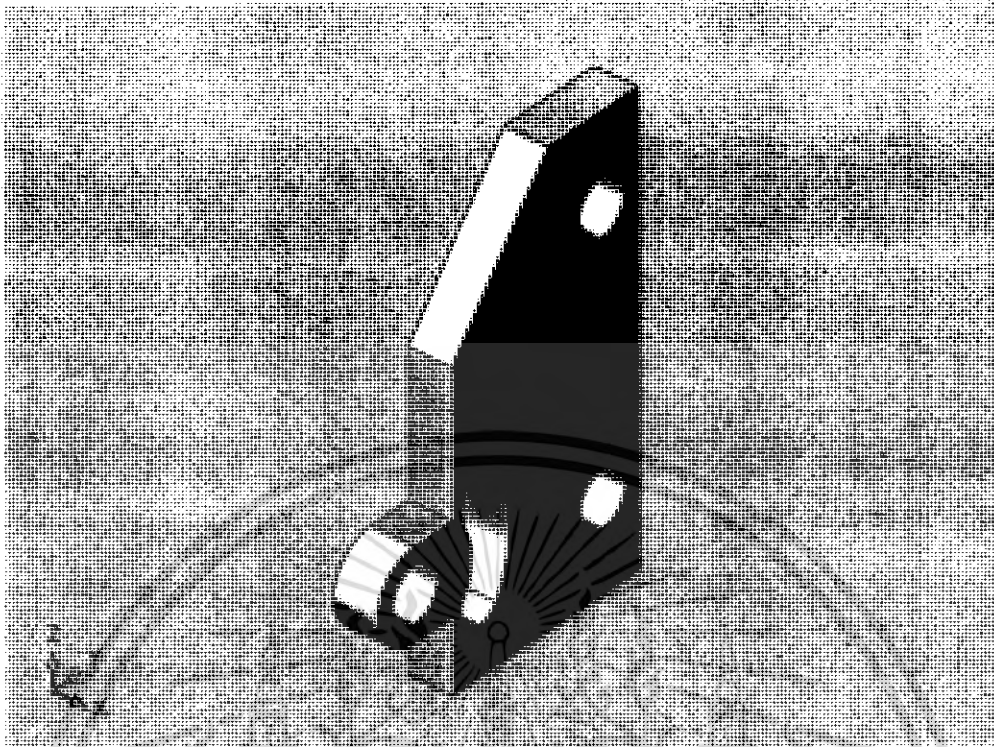


รูปที่ 3.7 แสดงเพลลาของเครื่องจักร

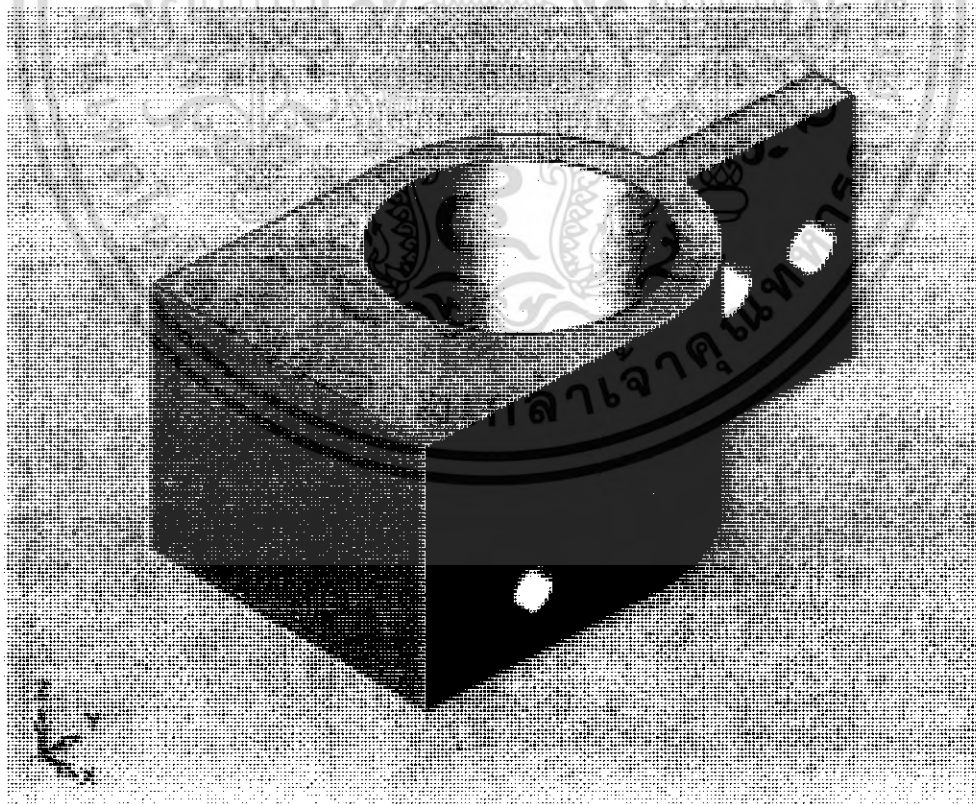


รูปที่ 3.8 แสดงแกนของเครื่องจักร

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

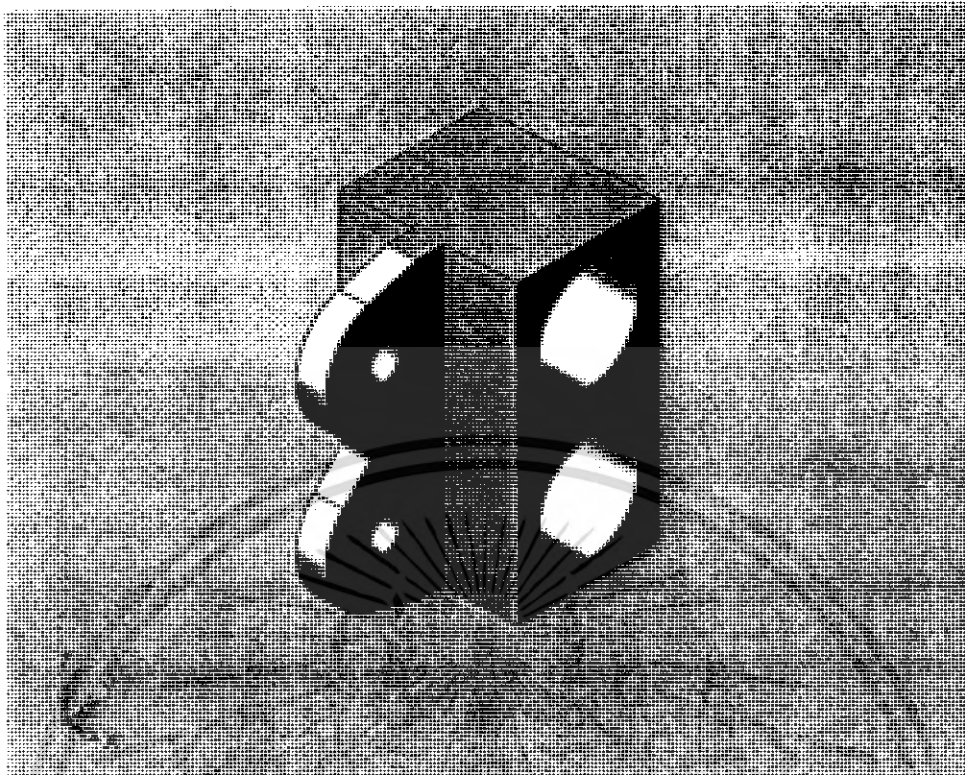


รูปที่ 3.9 แสดงตัวปรับองศา

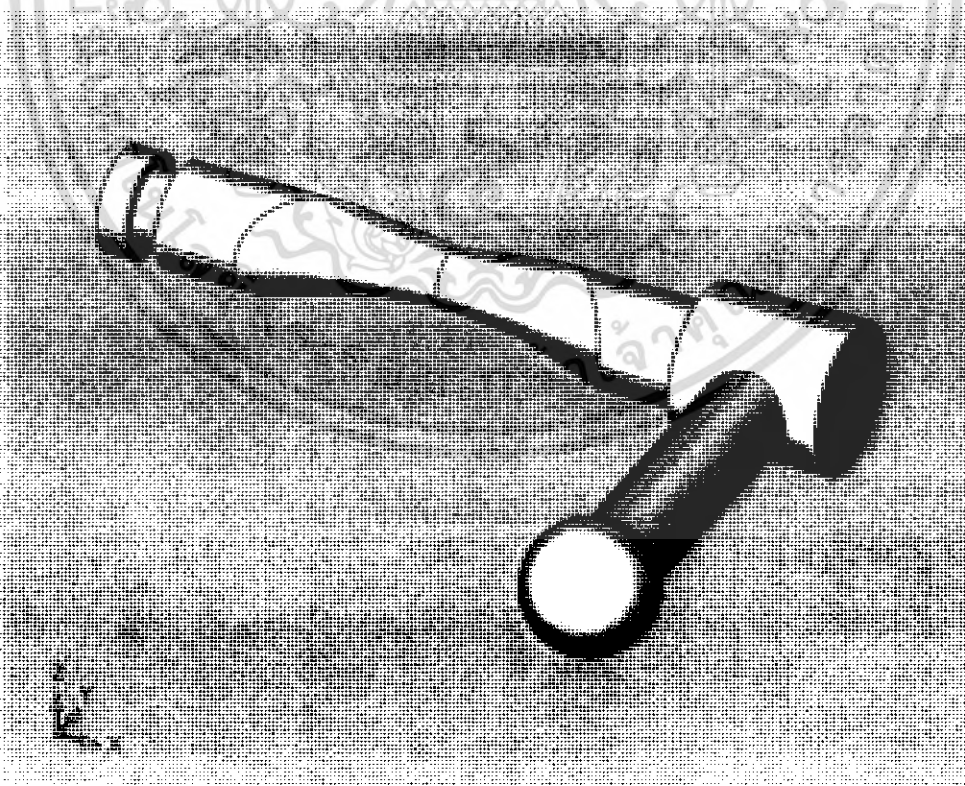


รูปที่ 3.10 แสดงหัวจับใช้งาน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

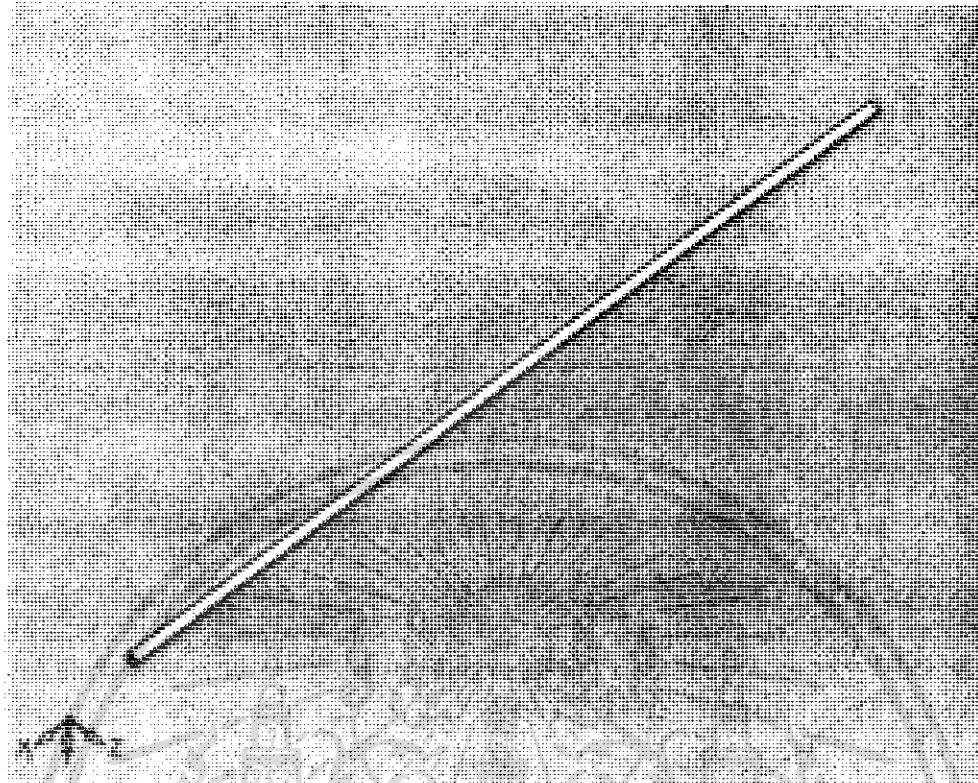


รูปที่ 3.11 แสดงปลอกสวม Linear Bearing

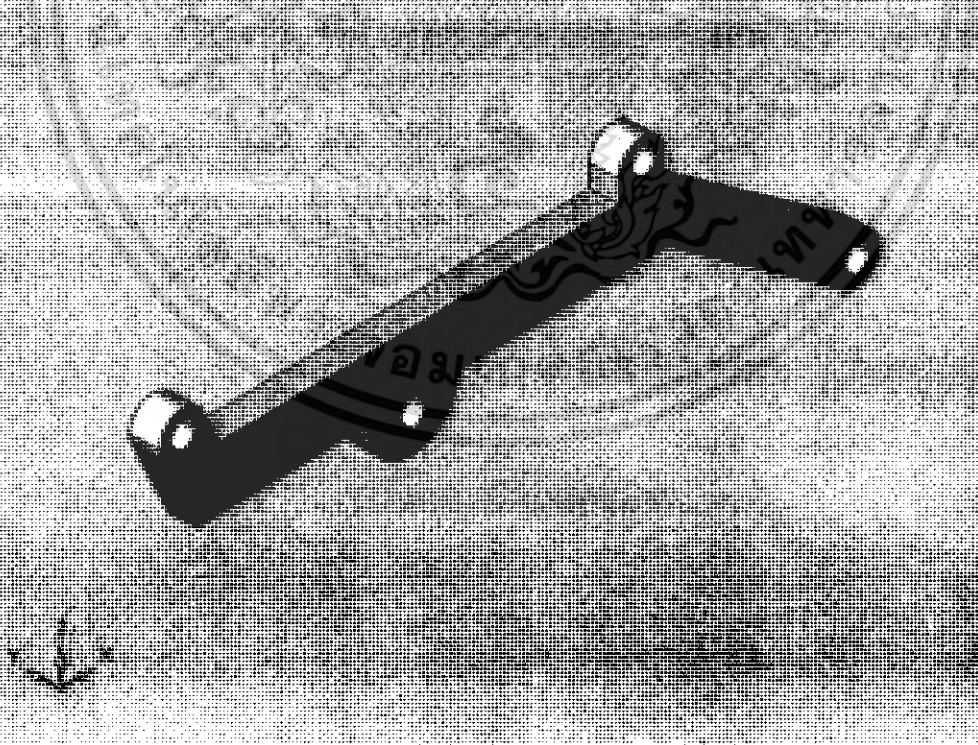


รูปที่ 3.12 แสดงตัวถ้อยชิ้นงาน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

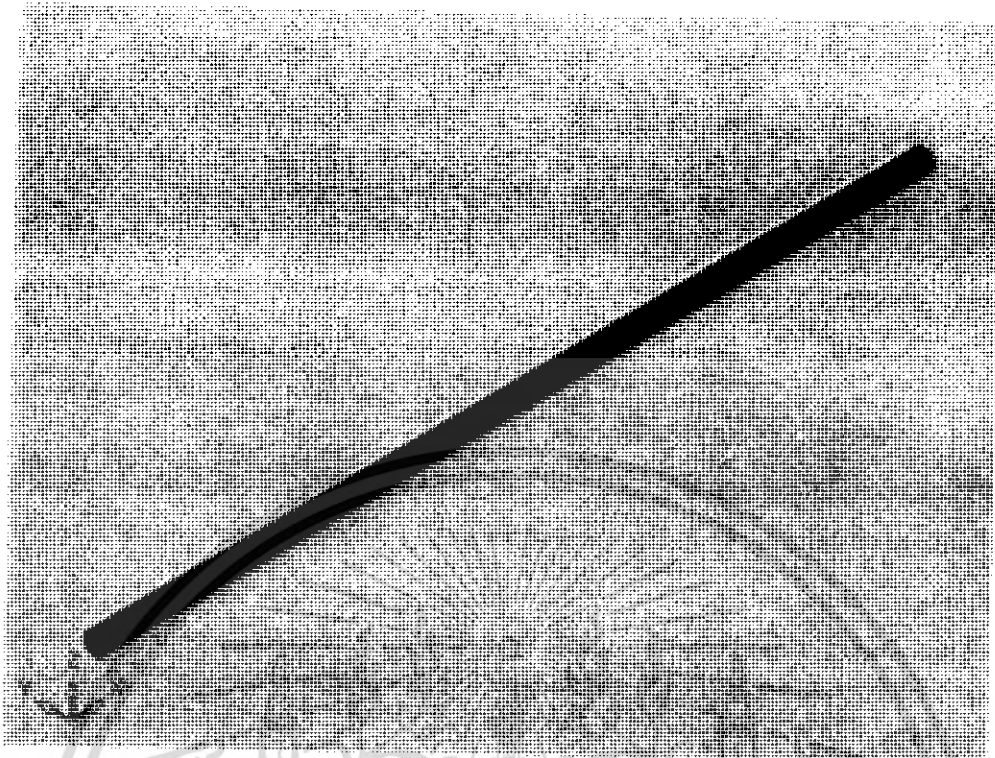


รูปที่ 3.13 แสดงเพลาตัวลือศกระดาษทราย

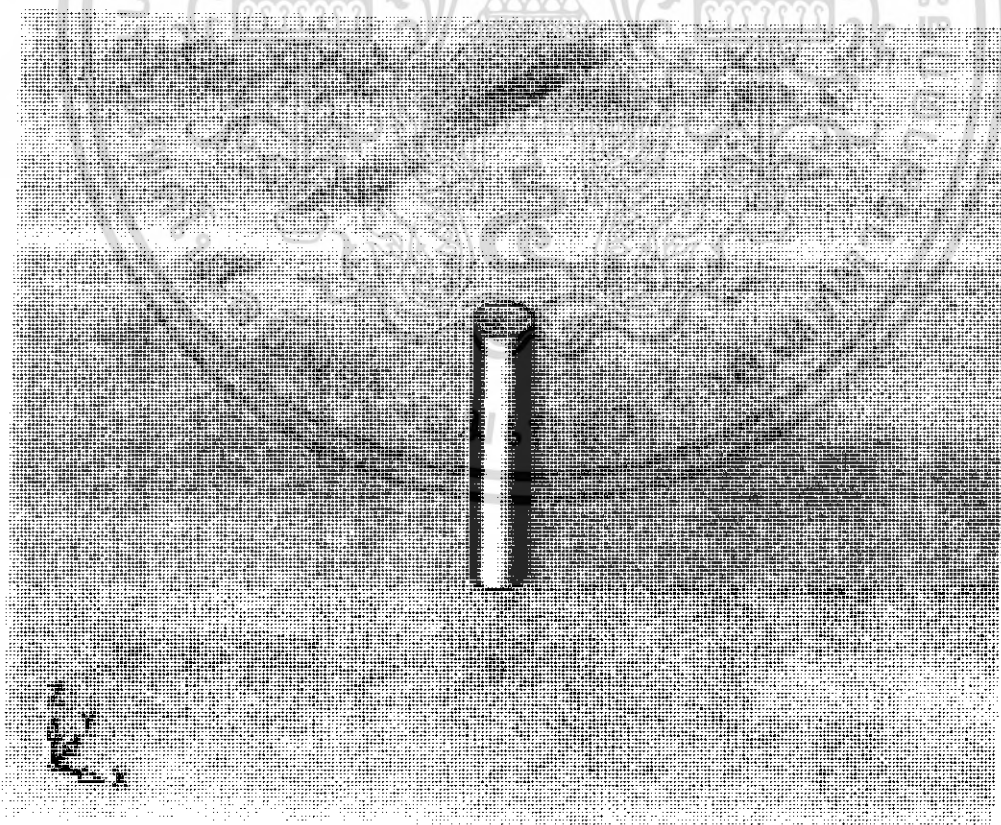


รูปที่ 3.14 แสดงตัวลือศตัวจับกระดาษทราย

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

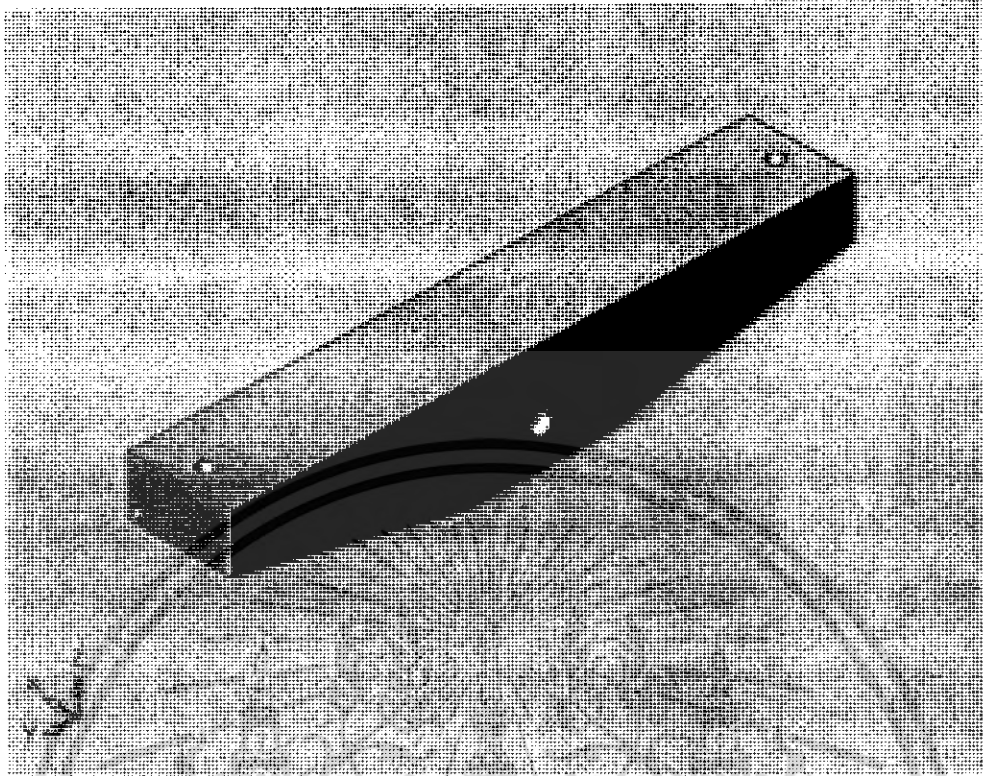


รูปที่ 3.15 แสดงลูกยางสวมเพลาล้อกระดาษทราย

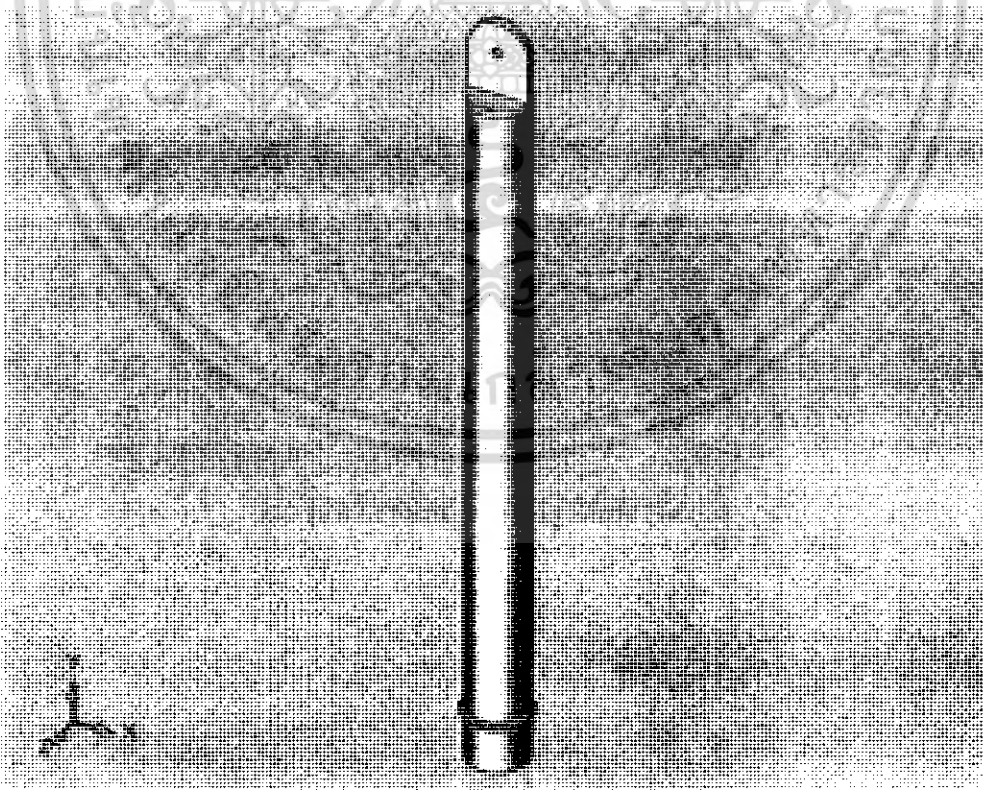


รูปที่ 3.16 แสดงปรีนล้อกระดาษทราย

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

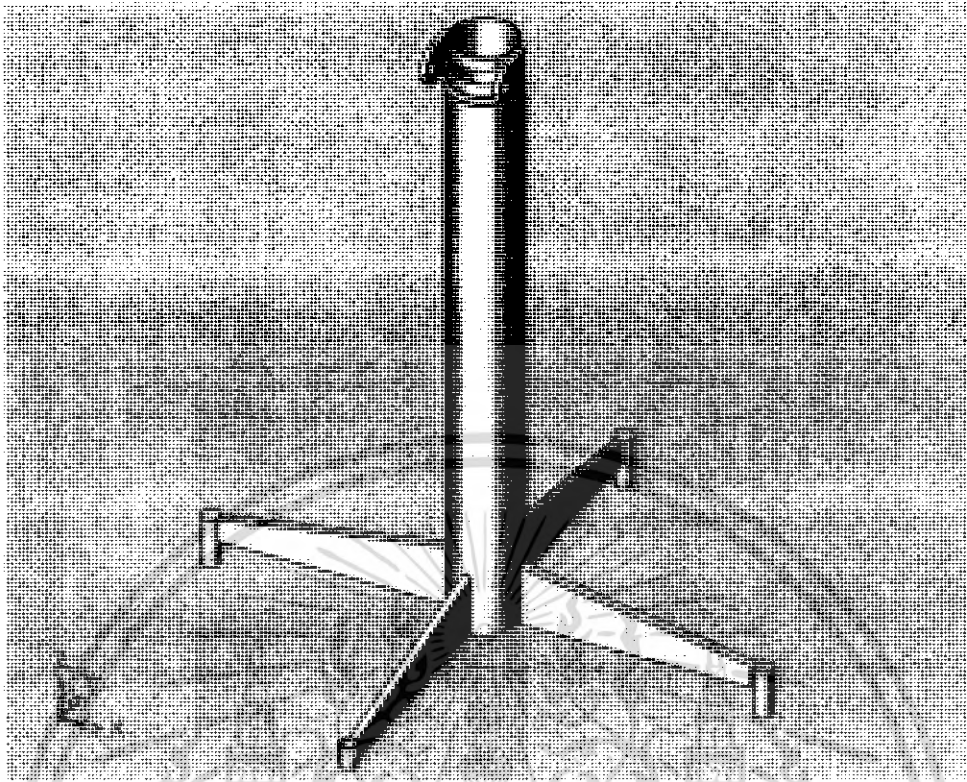


รูปที่ 3.17 แสดงแท่นรองฐานเครื่องขัด

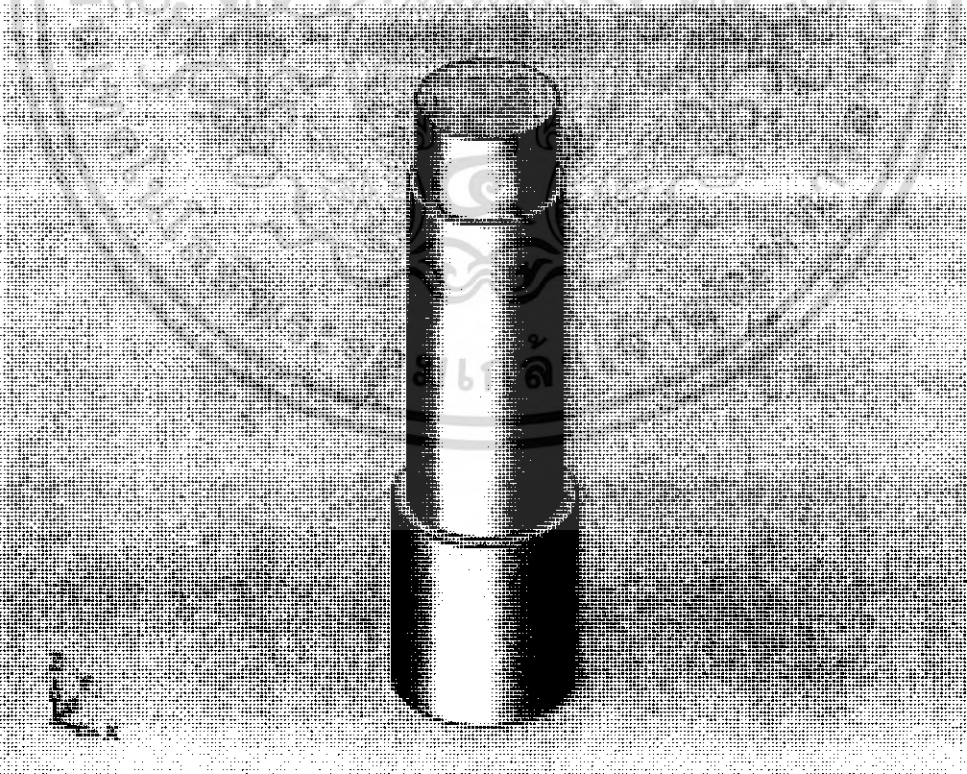


รูปที่ 3.18 แสดงแกนสไลด์ปรับระดับโต๊ะวางเครื่องจักร

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่อนำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

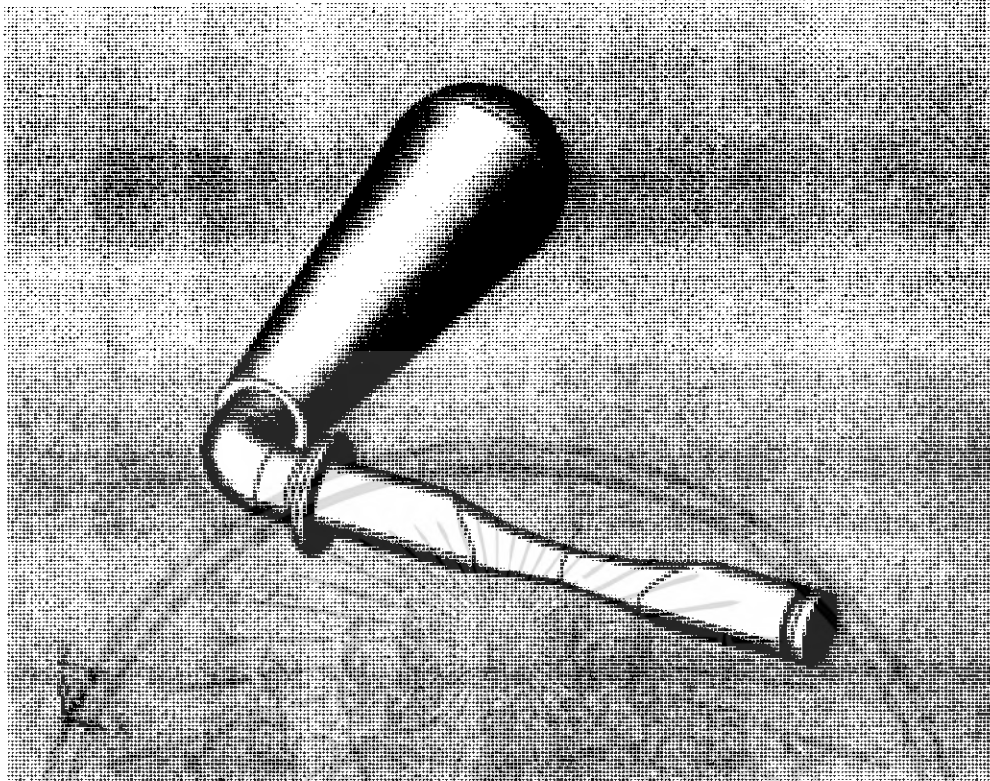


รูปที่ 3.19 แสดงขาโต๊ะวางเครื่องจักร



รูปที่ 3.20 แสดงตัวปรับระดับขาโต๊ะ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 3.21 แสดงตัวล็อกแกนสไลด์ปรับระดับขาโต๊ะ



รูปที่ 3.22 แสดงลูกยางรองขาโต๊ะ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### 3.1.6 ศึกษาวัสดุที่จะนำมาใช้

เนื่องจากเครื่องจักรควมหัวชิ้นงานทดสอบแบบที่พัฒนาขึ้นมาใหม่นั้น ต้องมีการสัมผัสกับน้ำอยู่ตลอดเวลาจึงต้องคัดเลือกวัสดุที่ทนต่อการเกิดการกัดกร่อนจากน้ำจนทำให้เกิดสนิม เพราะฉะนั้นจึงต้องเลือกใช้วัสดุจำพวกที่มีส่วนผสมของธาตุที่ป้องกันการเกิดสนิม ซึ่งวัสดุที่นำมาใช้นั้นจะเป็นวัสดุอลูมิเนียมและสแตนเลส สามารถดูได้จากตารางสรุปการเลือกใช้วัสดุที่ 3.1

ตารางที่ 3.1 แสดงการเลือกใช้วัสดุของแต่ละชิ้นส่วน

ชื่อชิ้นส่วน	วัสดุ	เกรด
ฐาน	อลูมิเนียม	6061
เพลลาของเครื่องจักร	สแตนเลส	304
ฐานวางเพลลา	อลูมิเนียม	6061
ปลอกสวม LB	อลูมิเนียม	6061
แกน	อลูมิเนียม	6061
ตัวปรับองศา	อลูมิเนียม	6061
หัวจับชิ้นงาน	อลูมิเนียม	6061
ตัวล็อกชิ้นงาน	สแตนเลส	-
ที่วางฐานเครื่องจักร	เหล็ก	-
เพลลาบังคับแกนจับกระดาดทราย	สแตนเลส	-
ตัวล็อกตัวจับกระดาดทราย	เหล็ก	-
เพลลาตัวล็อกกระดาดทราย	สแตนเลส	-
ลูกยางสวมเพลลาล็อกกระดาดทราย	ยาง	-
ปรินล็อกกระดาดทราย	สแตนเลส	-
ฐานโต๊ะวางเครื่องจักร	เหล็ก	-
เพลลาสไลด์	เหล็ก	-
ตัวล็อกเพลลาสไลด์	เหล็ก	-
ตัวปรับระดับขาโต๊ะ	เหล็ก	-
ลูกยางรองขาโต๊ะ	ยาง	-

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### 3.2 กำหนดลักษณะของเพลลา

การที่จะต้องกำหนดขนาดของเพลลานั้นจะต้องคำนึงถึง 3 ปัจจัยหลักๆ ในการกำหนดดังนี้

#### 3.2.1 การกำหนดความยาวของเพลลา

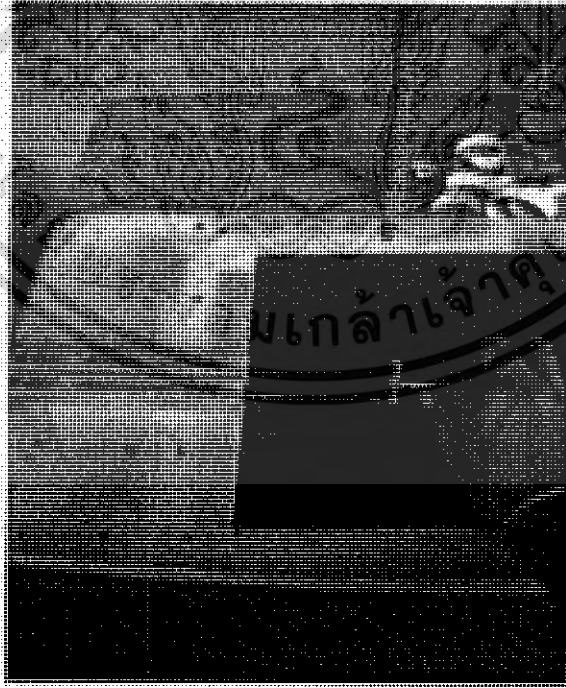
ความยาวของเพลลานั้นจะถูกกำหนดจากขนาดของกระดาดทรายขนาดมาตรฐานที่มีอยู่ทั่วไป โดยมีขนาดเท่ากับ 27 มิลลิเมตร ซึ่งความยาวของเพลลานั้นจะต้องยาวกว่าเพียงเล็กน้อย เนื่องจากจะต้องมีส่วนที่ยื่นออกมาวางกับฐานวางเพลลา

#### 3.2.2 การเลือกชนิดของวัสดุ

จากลักษณะการทำงานของเครื่องจักรซึ่งต้องมีน้ำเป็นสารหล่อลื่น ในขณะที่เครื่องจักรกำลังทำงานอยู่ อาจจะทำให้ตัวของเพลลาถูกน้ำกระเด็นมาโดนและเมื่อปล่อยทิ้งไว้จะทำให้เกิดปฏิกิริยากับอากาศจนกลายเป็นสนิมจับอยู่ที่บริเวณผิวหน้าของเพลลาจนทำให้เกิดความฝืดไม่สามารถเลื่อน หรือขยับปลอกเลื่อน ได้จึงต้องเลือกวัสดุที่จะนำมาใช้ให้มีคุณสมบัติด้านทานการสึกหรอและการกัดกร่อน เช่น สแตนเลส หรือ โลหะที่มีส่วนผสมของโครเมียม

#### 3.2.3 การทดสอบหาขนาดของแรงที่เกิดขึ้นกับเพลลา

ในการคำนวณหาขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางของเพลลาที่เหมาะสมนั้นจะต้องคำนึงถึงแรงที่มากระทำต่อเพลลาในขณะที่กำลังใช้งานอยู่ โดยจะต้องทำการทดสอบค่าแรงกระทำโดยการจำลองการทำงานตามลักษณะการใช้งานจริง คือ การเคลื่อนที่ตามแนวระนาบไปในทิศทางเดียว ดังแสดงในรูปที่ 3.23



รูปที่ 3.23 แสดงการทดสอบหาค่าของแรงที่กระทำ

จากการทดสอบค่าด้วยเครื่องซึ่งสปริงขนาด 1 กิโลกรัม จำนวน 2 ตัววางขนานกันพบว่าค่าของแรงที่กระทำต่อเพลลาของเครื่องจักรทั้งหมดมีค่าดังแสดงในตารางที่ 3.2

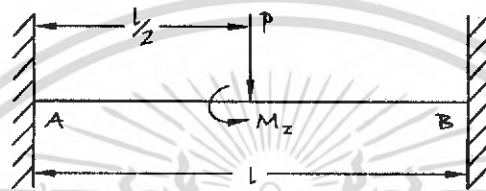
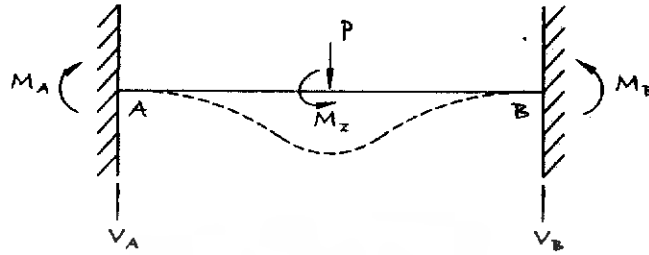
ตารางที่ 3.2 แสดงค่าการทดสอบค่าของแรงที่กระทำต่อเพลลาขณะใช้งาน

ค่าการทดสอบของแรงที่ใช้ในการจัดชิ้นงาน							
คนที่	ขนาดแรง (N)			คนที่	ขนาดแรง (N)		
	ครั้งที่ 1	ครั้งที่ 2	ครั้งที่ 3		ครั้งที่ 1	ครั้งที่ 2	ครั้งที่ 3
1	17.1	12.9	16	13	16.7	15.3	15.6
2	12	16.9	15	14	16.3	15.4	16.8
3	11.8	12.5	13.8	15	15.3	15.3	16.7
4	12.8	15.6	14.1	16	14.8	12.5	13.4
5	17.1	12.9	16	17	17.4	16.2	19
6	12	16.8	15	18	15.5	12.1	14.4
7	11.8	12.5	13.8	19	16.2	16.8	15.1
8	12.8	15.6	14.1	20	14.9	12.3	15.7
9	11.8	9.6	10.2	21	16.5	13.1	11.4
10	10.3	10.3	13.1	22	17	15.8	17.8
11	13.5	13.1	14.3	23	16.7	14.3	15.6
12	13.5	16.5	18.5	24	13.2	12.5	14.7

เมื่อทำการทดสอบค่าของแรงที่ใช้ในขณะที่ทำการใช้งานแล้วเลือกค่าสูงสุดที่ได้จากการทดสอบไปทำการคำนวณหาขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางด้วยวิธีโมเมนต์ของพื้นที่ (Moment-Area)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3.2.4 การคำนวณหาขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางเสา



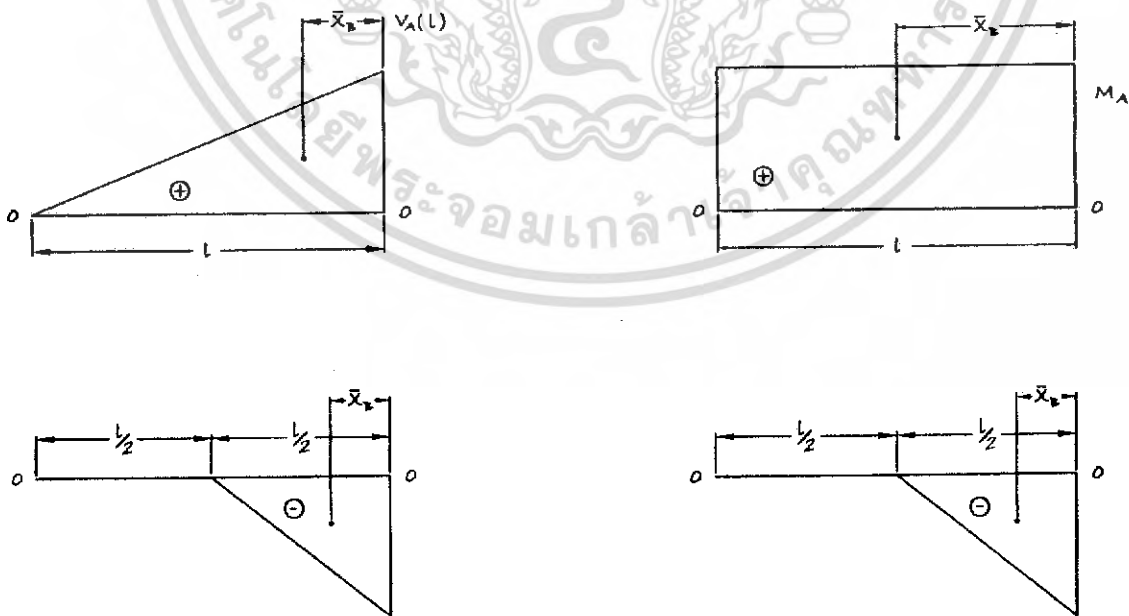
รูปที่ 3.24 แสดงภาพประเภทของแรงที่เกิดขึ้นกับเครื่องจักร

จากสมการ

$$EI\theta_{AB} = (A_{rea})_{AB} = 0$$

สมการ 3.1

พิจารณารูปของคานด้วยวิธีโมเมนต์ของพื้นที่ที่รอบจุด B ได้ดังนี้



รูปที่ 3.25 แสดงพื้นที่ที่ถูกแรงกระทำ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

จะได้สมการ

$$\frac{1}{2}V_A l(l) + M_A(l) - \frac{1}{2}\left(\frac{Pl}{2}\right)\left(\frac{l}{2}\right) - M_Z\left(\frac{l}{2}\right) = 0$$

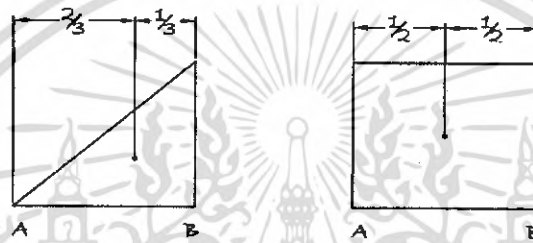
$$\frac{1}{2}V_A l^2 + M_A l - \frac{Pl^2}{8} - \frac{M_Z l}{2} = 0$$

สมการ 3.2

จากสมการ

$$EI\delta_{B/A} = (Area)_{B-A} \cdot \bar{X}_B$$

สมการ 3.3



รูปที่ 3.26 แสดงแรงกระทำกับจุดเซนทรอยด์

จะได้

$$\frac{1}{2}V_A l^2 \left(\frac{l}{2}\right) + M_A l \left(\frac{l}{2}\right) - \frac{Pl^2}{8} \left(\frac{1}{3} \cdot \frac{l}{2}\right) - \frac{M_Z l}{2} \left(\frac{1}{2} \cdot \frac{l}{2}\right) = 0$$

$$\frac{1}{6}V_A l^3 + \frac{M_A l^2}{2} - \frac{Pl^3}{48} - \frac{M_Z l^2}{8} = 0$$

สมการ 3.4

จากสมการที่ (3.2) และ (3.4) แก้สมการหาค่าของ  $V_A$  และ  $M_A$  จากนั้นหาผลรวมแรงแนวแกน Y จะได้

$$\sum F_y = 0$$

$$V_A + V_B = P$$

สมการ 3.5

เมื่อแก้สมการที่ (3.5) จะได้ค่าของ  $V_B$  และหาผลรวมโมเมนต์รอบจุด A จะได้

$$\sum M_A = 0$$

$$M_Z + M_B + V_B(l) - P\left(\frac{l}{2}\right) = 0$$

สมการ 3.6

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

แก้สมการที่ (3.6) จะได้ค่าของ  $M_B$

จากสมการความเค้นดัด

$$\sigma_d = \frac{MC}{I} \quad \text{สมการ 3.7}$$

เมื่อ

$$I = \frac{\pi \cdot d^4}{64} \dots\dots\dots(\text{เพลากลม}) \quad \text{สมการ 3.8}$$

$$C = \frac{d}{2} \dots\dots\dots(\text{เพลากลม}) \quad \text{สมการ 3.9}$$

$M = M_{Max}$  ที่เกิดขึ้นจากการตัดคาน

$$\sigma_d = \frac{\sigma_y}{\text{Safetyfactor}} = \frac{\sigma_y}{N_y} \quad \text{สมการ 3.10}$$

เมื่อนำสมการ (3.8) , (3.9) และ (3.10) แทนค่าลงในสมการความเค้นดัด (3.7) จะได้

$$\frac{\sigma_y}{N_y} = \frac{M_{Max} \cdot \frac{d}{2}}{\frac{\pi \cdot d^4}{64}}$$

$$\frac{\sigma_y}{N_y} = \frac{M_{Max} \cdot (32)}{\pi \cdot d^3}$$

$$d^3 = \frac{M_{Max} \cdot (32)}{\pi} \cdot \frac{N_y}{\sigma_y}$$

$$d = \sqrt[3]{\frac{32M_{Max}}{\pi} \cdot \frac{N_y}{\sigma_y}} \quad \text{สมการ 3.11}$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### 3.2.4.1 ค่าของตัวแปรที่ใช้ภายในสูตร

เนื่องจากการคำนวณหาค่าต่างๆที่ใช้ในการหาขนาดของเพลานั้นจะถูกแทนด้วยตัวแปรหลายตัว โดยที่แต่ละตัวแปรจะมีค่าที่แตกต่างกันออกไปจึงจำเป็นต้องรู้ความหมายและค่าที่แท้จริงในการคำนวณ

ค่า  $l$  แทนความยาวของเพลาคู่มือเครื่องจักรมีค่าเท่ากับ 0.3 เมตร

ค่า  $d$  แทนระยะจากกึ่งกลางชิ้นงานทดสอบถึงกึ่งกลางเพลามีค่าเท่ากับ 0.136 เมตร

ค่า  $P$  แทนแรงสูงสุดที่กระทำกับเพลาคู่มือเครื่องจักรมีค่าเท่ากับ 19 นิวตัน

ค่า  $M_2$  แทนโมเมนต์ที่เกิดจาก แรง  $x$  ระยะทาง มีค่าเท่ากับ 2.584 นิวตัน

ค่า  $N_1$  แทนความปลอดภัยในการออกแบบมีค่าเท่ากับ 3

เมื่อทำการแทนค่าของตัวแปรต่างๆลงไปในสมการที่ (3.11) แล้วพบว่าค่าของขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางของเพลามีค่าเท่ากับ 6.215 มิลลิเมตร ซึ่งมีขนาดเล็กเกินไปที่จะนำมาใช้สำหรับทำเพลาคู่มือเครื่องจักร และตามท้องตลาดทั่วไปไม่สามารถซื้อได้จึงต้องใช้ขนาดมาตรฐานทั่วไปที่มีจำหน่าย คือ ขนาด 12 มิลลิเมตร

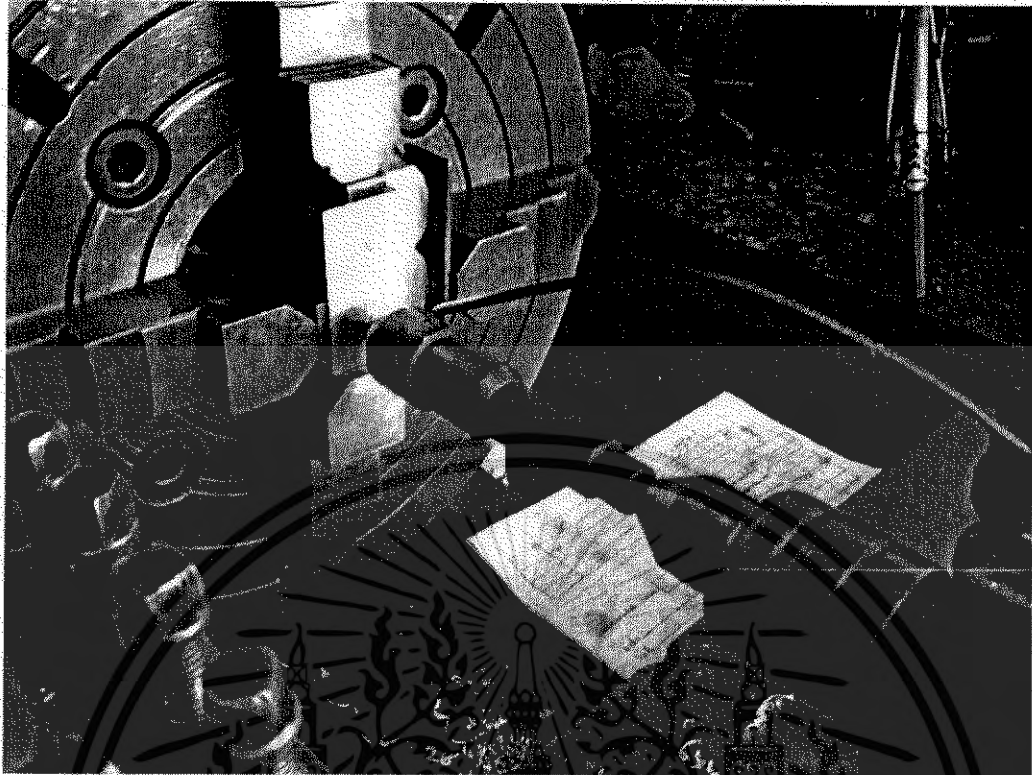
### 3.2.5 การดำเนินการสร้างเครื่องจักร

ในขั้นตอนแรกเริ่มจากการขึ้นรูปชิ้นส่วนต่างๆของเครื่องจักรทีละชิ้นส่วนด้วยกรรมวิธีการผลิตจากเครื่องจักรหลายประเภท อาทิเช่น เครื่องกลึง เครื่องกัด เครื่องไส

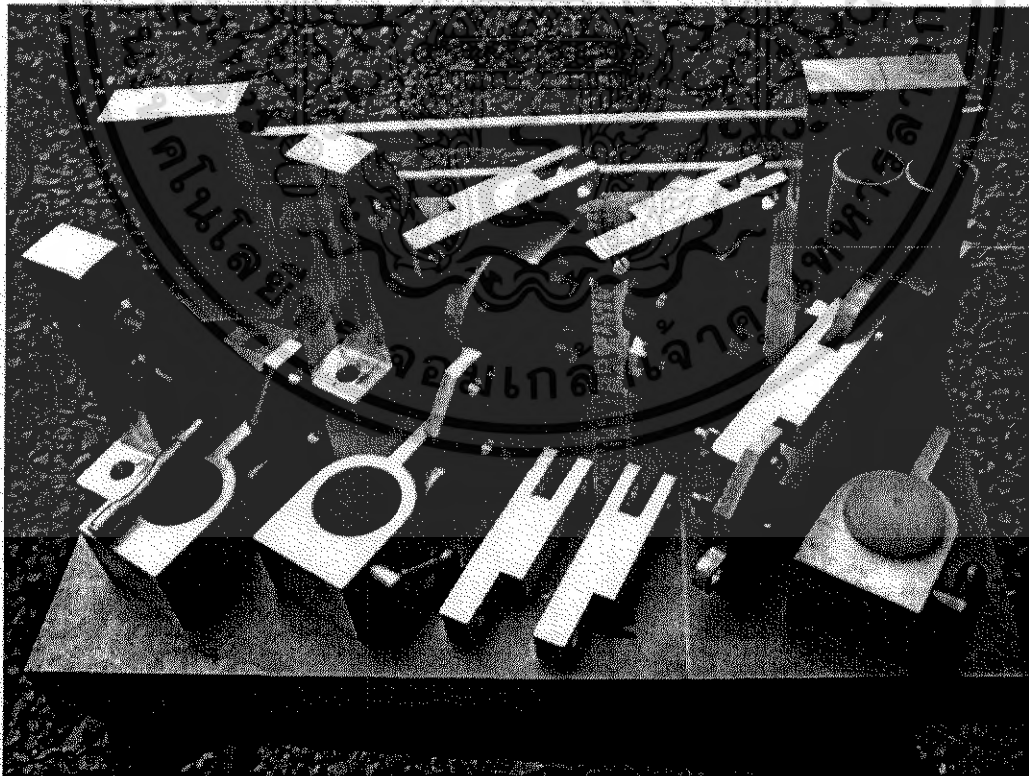


รูปที่ 3.27 แสดงกรรมวิธีการขึ้นรูปชิ้นส่วนด้วยเครื่องไส

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 3.28 แสดงกรรมวิธีการขึ้นรูปชิ้นส่วนด้วยเครื่องกลึง



รูปที่ 3.29 แสดงชิ้นส่วนต่างๆของเครื่องจักรหลังการขึ้นรูป

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## บทที่ 4

### ผลการดำเนินงาน

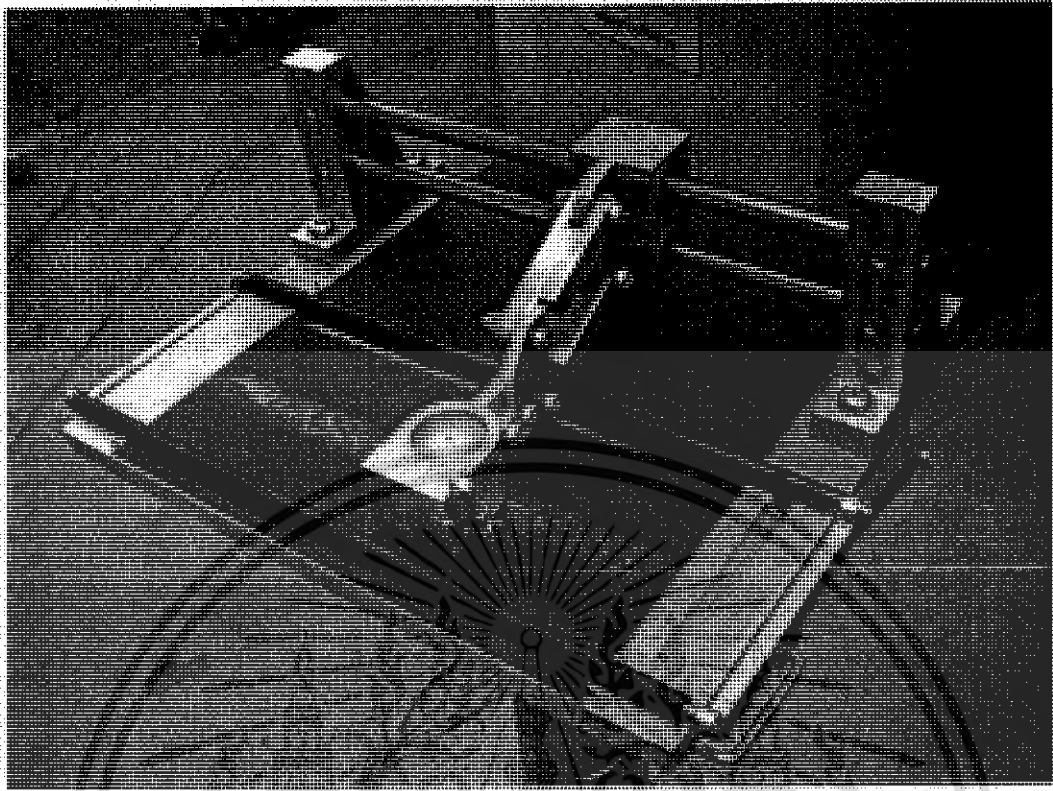
ในการจัดทำโครงการปริญญาโทเรื่อง “การพัฒนาเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบ” ในส่วนนี้จะเป็นการแสดงผลการสร้างการทดสอบ เพื่อให้สอดคล้องกับวัตถุประสงค์ที่วางไว้ โดยดำเนินการสร้างเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบและทำการทดสอบ รวมถึงรายละเอียดต่างๆของเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบเพื่อเป็นประโยชน์ในการนำไปใช้อย่างเหมาะสม

#### 4.1 ผลการทำงานด้านการออกแบบ

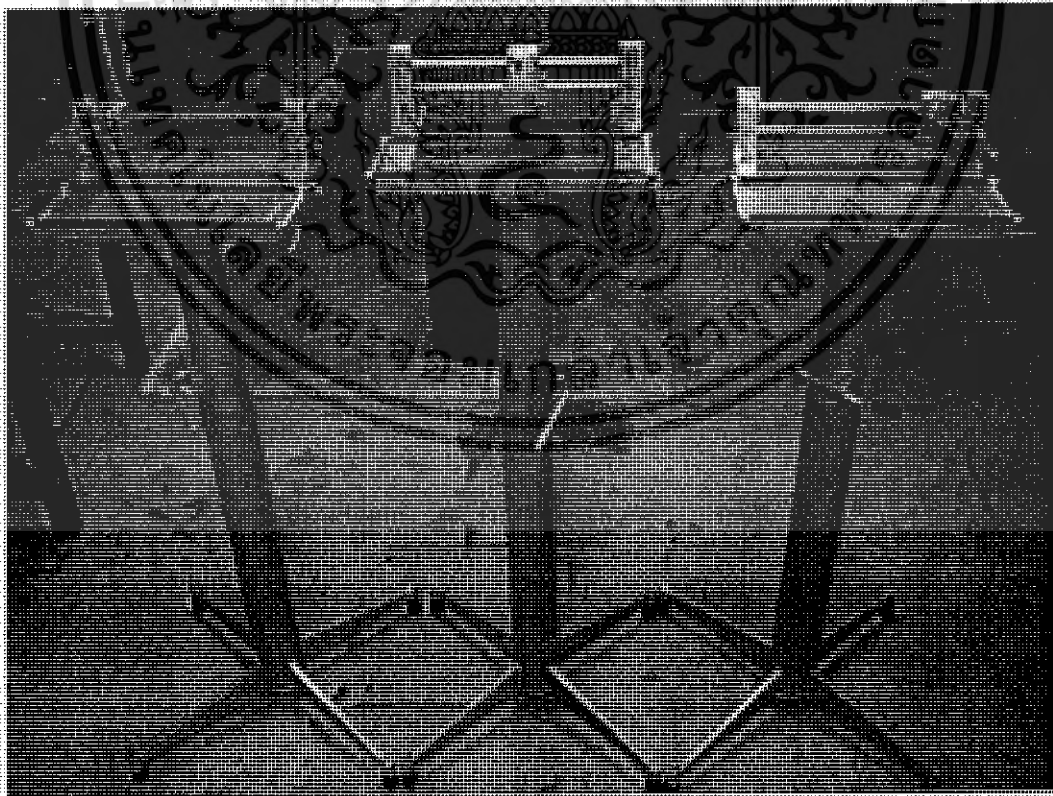
จากการจัดสร้างเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบทั้งหมดจำนวน 3 เครื่อง จนสำเร็จดังรูปแบบที่ได้ ออกแบบด้วยโปรแกรมต่างๆทางคอมพิวเตอร์ อาทิเช่น Mechanical Desktop 2006, SolidWorks 2006 และ Cimatron E 6.0 เครื่องจักรสามารถใช้งานได้จริงตามหลักการการขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบ โดยอาศัยการเคลื่อนที่ตามแนวแกนไปในทิศทางเดียวด้วยการควบคุมด้วยมือผู้ปฏิบัติงาน โดยใช้ชิ้นงานทดสอบที่มีขนาด 27.5 มิลลิเมตร

#### 4.2 ผลการทำงานด้านการสร้างเครื่องจักร

ดำเนินการสร้างเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบตามที่ได้ออกแบบไว้จนแล้วเสร็จตามวัตถุประสงค์ และได้ทดสอบ โดยตั้งข้อกำหนดไว้ คือ ขนาดของชิ้นงานทดสอบที่ใช้สำหรับการขัดหยาบมีขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางไม่เกิน 27.5 มิลลิเมตร สำหรับใส่ลงในหัวจับชิ้นงาน ผลการสร้างเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบแสดงไว้ดังรูปภาพต่อไปนี้



รูปที่ 4.1 แสดงตัวอย่างการตัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบ

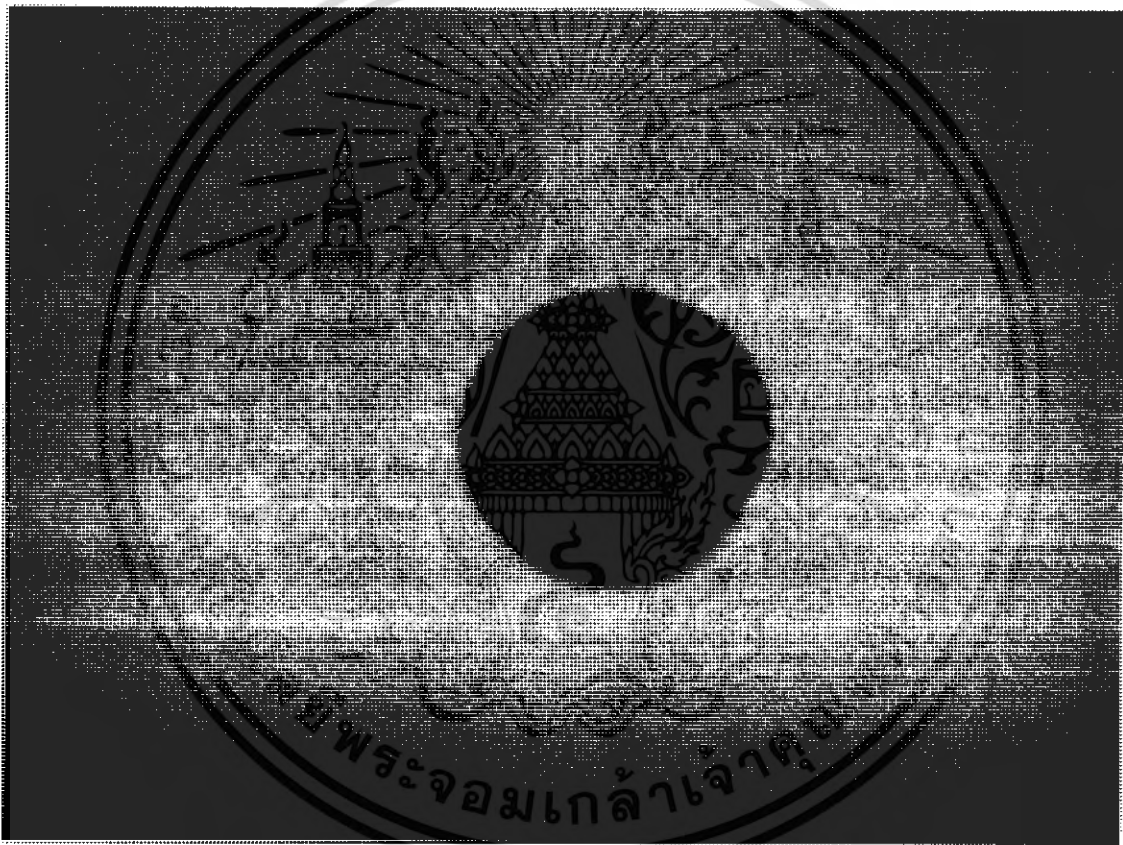


รูปที่ 4.2 แสดงเครื่องตัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบแบบสมบูรณ์

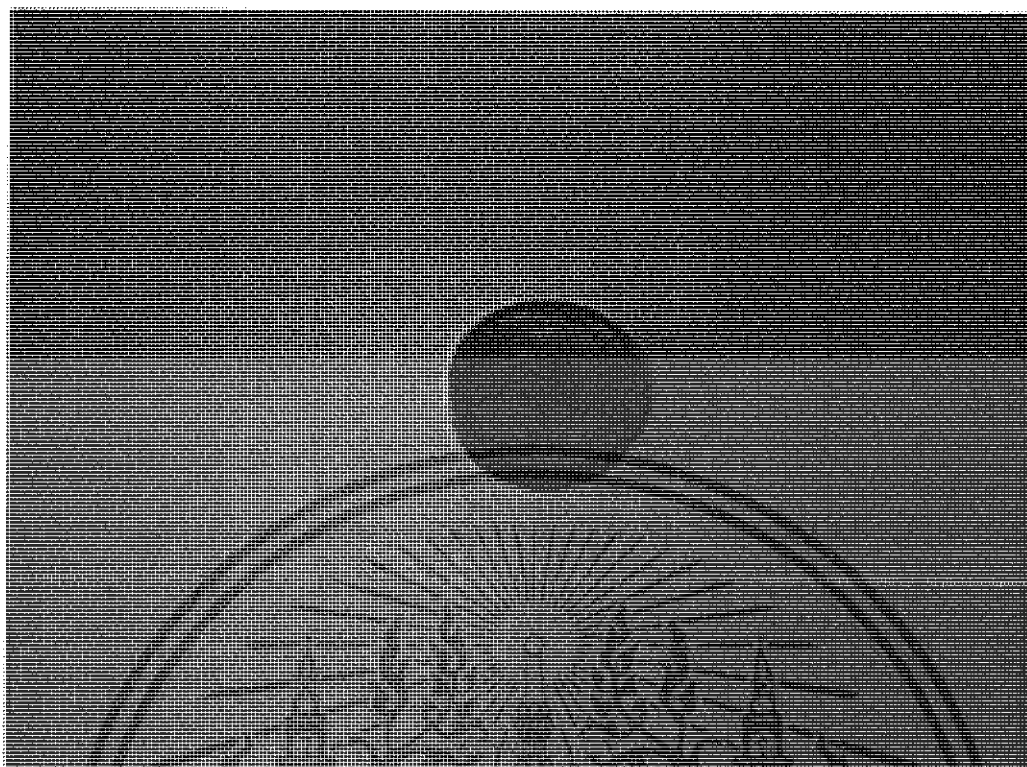
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนลิขสิทธิ์ที่บริษัทผู้จำหน่ายเอกสารที่ขอใช้เท่านั้น เมื่ออนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดลอกลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

#### 4.3 ผลการทดลองการขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบ

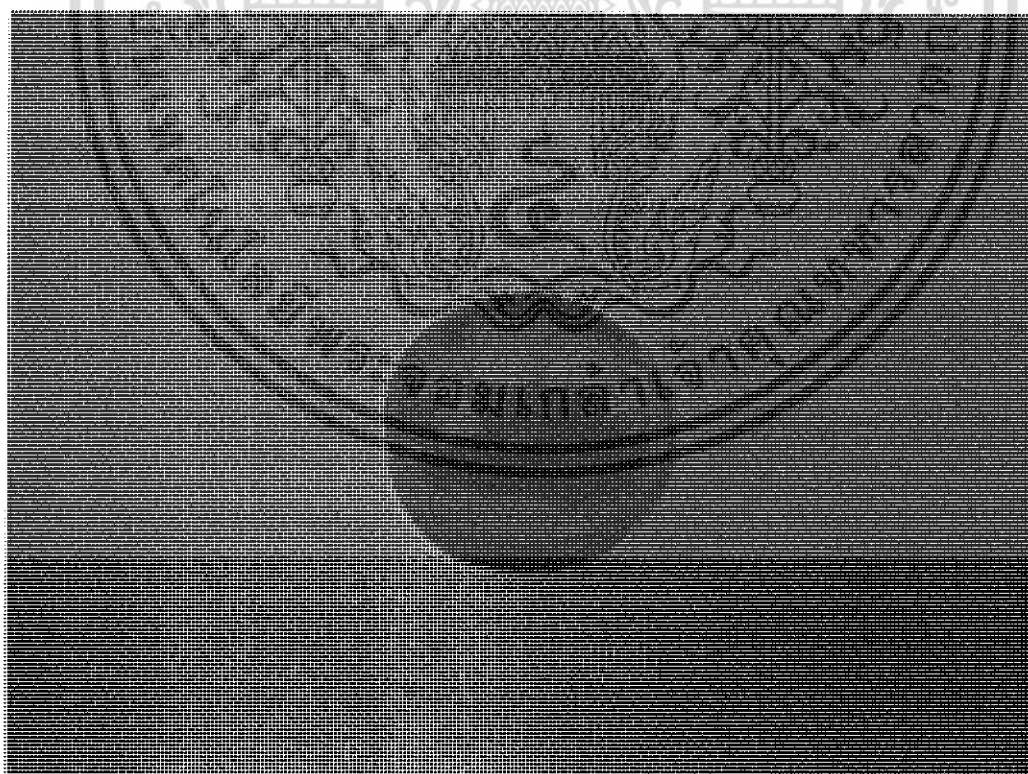
หลังจากทำการสร้างเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบขึ้นมาใหม่ และทำการทดสอบการขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบด้วยเครื่องขัดที่สร้างขึ้นและเครื่องขัดแบบที่มีอยู่ในภาควิศวกรรมอุตสาหกรรม จากนั้นทำการเปรียบเทียบลักษณะผิวของชิ้นงานทั้ง 2 ชิ้น โดยการสังเกตจากสีค่าที่ถูกระบายบริเวณผิวชิ้นงานก่อนการขัด แสดงดังรูปที่ 4.3 จากการสังเกตพบว่าลักษณะผิวหน้าชิ้นงานทดสอบที่ออกมาจากเครื่องขัดที่ได้พัฒนาขึ้นมาใหม่นี้ สามารถขัดชิ้นงานทดสอบได้เป็นระนาบเดียวกัน โดยที่ไม่มีสีค่าเหลืออยู่ที่บริเวณผิวหน้าชิ้นงาน (ดูรูปที่ 4.4) แต่ชิ้นงานที่ผ่านการขัดผิวหน้าด้วยเครื่องขัดแบบที่มีใช้มาก่อนจะมีหลายระนาบดังรูปที่ 4.5 ซึ่งสังเกตได้จากสีค่าที่ยังติดอยู่ที่ผิวหน้าชิ้นงานทดสอบเนื่องมาจากแรงกดจากมือของผู้ที่ทำการขัดทำ ผลการทดสอบนี้แสดงให้เห็นว่าเครื่องขัดแบบที่ถูกพัฒนาขึ้นมาใหม่นี้เหมาะสมกับผู้ที่ไม่เคยขัดชิ้นงานมาก่อน



รูปที่ 4.3 แสดงชิ้นงานทดสอบก่อนทำการขัด



รูปที่ 4.4 แสดงชิ้นงานทดสอบหลังการขัดด้วยเครื่องขัดแบบใหม่



รูปที่ 4.5 แสดงชิ้นงานทดสอบหลังการขัดด้วยเครื่องขัดแบบเก่า

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## บทที่ 5

### สรุปและวิเคราะห์ผลการดำเนินงาน

#### 5.1 สรุปผล

จากการจัดสร้างเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบ เครื่องจักรสามารถเคลื่อนที่ได้ตามแนวแกนที่ได้ ออกแบบไว้ และใช้ได้กับชิ้นงานทดสอบที่มีขนาด 27.5 มิลลิเมตร เท่านั้น ทำงานด้วยการควบคุมจากแรงของผู้ทำการ ขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบเอง ในการออกแบบเครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบได้ผลลัพธ์ดังนี้ เครื่องขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบ ในส่วนของการขัดมีพื้นที่สำหรับการขัดชิ้นงาน 250 มิลลิเมตร โดยมีส่วนของแขนและหัวจับยึดจับชิ้นงานเป็นตัวคอย ประคองชิ้นงานขณะทำการขัด เพื่อให้ได้ชิ้นส่วนที่มีลักษณะเป็นฉากเพื่อให้เหมาะกับกระบวนการส่งกลึงจุดทรงคน และมิได้ระวางเครื่องจักรที่สามารถปรับระดับความสูงให้เหมาะสมกับผู้ปฏิบัติงาน ซึ่งผลที่ได้จากการขัดด้วย เครื่องจักรที่ดำเนินการสร้างขึ้นมาใหม่นี้สามารถขัดผิวหน้าชิ้นงานทดสอบได้เป็นระนาบเดียวกันโดยการใช้ผู้ปฏิบัติงาน ไม่จำเป็นที่จะต้องมีความชำนาญ หรือไม่เคยปฏิบัติงานประเภทนี้มาก่อน

#### 5.2 ข้อเสนอแนะ

เนื่องจากเครื่องจักรที่ทำการจัดสร้างขึ้นมาใหม่นี้เหมาะกับชิ้นงานทดสอบที่มีอยู่เพียงขนาดเดียว ซึ่งใน บางกรณีการตรวจสอบโครงสร้างทางโลหะวิทยา (Microstructure) ภายในเนื้อวัสดุนั้นอาจจะมีขนาดที่ใหญ่กว่า 27.5 มิลลิเมตร เช่น การตรวจสอบผลกระทบบจากรอยเชื่อมโดยที่ชิ้นงานจะต้องมีความยาวที่มากกว่าปกติ ควรจะมีการทำหัวจับ ชิ้นงานที่สามารถปรับขนาด หรือเปลี่ยนขนาดได้ตามความเหมาะสมของผู้ที่จะใช้งาน

## บรรณานุกรม

1. ศ.ดร.วริทธิ์ อึ้งภากรณ์, รศ.ชาญ ถนัดงาน, การออกแบบเครื่องจักรกล เล่ม1, ซีเอ็ดยูเคชั่น, 2548
2. R.C.HIBBELER เขียน, รศ.ดร.บูรฉัตร ฉัตรวีระ, วทัญญพ เดชพันธ์ เรียบเรียง , กลศาสตร์วัสดุ เล่ม1 , พิมพ์ครั้งที่1 (2545) , บริษัท เพียร์สัน เอ็ดดูเคชั่น อินโดไชน่า จำกัด, กรุงเทพฯ
3. R.C.HIBBELER เขียน, รศ.ดร.บูรฉัตร ฉัตรวีระ, วทัญญพ เดชพันธ์ เรียบเรียง , กลศาสตร์วัสดุ เล่ม2 , พิมพ์ครั้งที่1 (2545) , บริษัท เพียร์สัน เอ็ดดูเคชั่น อินโดไชน่า จำกัด, กรุงเทพฯ
4. William D., Callister Jr., Materials Science and Engineering an Introduction, 6<sup>th</sup> Edition






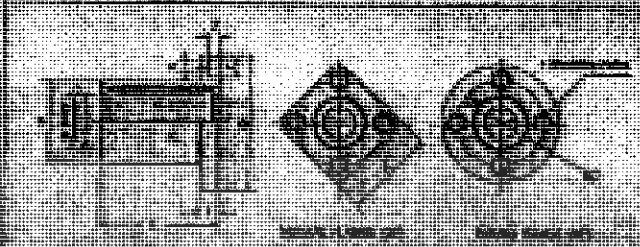
## ภาคผนวก

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตาราง ก.1 แสดงการเลือกใช้ลูกปืนขนาดมาตรฐาน

## FLANGED TYPE LINEAR BEARINGS

Model No. 100
Capacity No.

Model No. 100

Capacity No.

Model No. 100


Capacity No.

Model No. 100

Capacity No.

Model No. 100		Capacity No.	
Model No.	Capacity No.	Model No.	Capacity No.
100-10	100-10	100-10	100-10
100-15	100-15	100-15	100-15
100-20	100-20	100-20	100-20
100-25	100-25	100-25	100-25
100-30	100-30	100-30	100-30
100-35	100-35	100-35	100-35
100-40	100-40	100-40	100-40
100-45	100-45	100-45	100-45
100-50	100-50	100-50	100-50
100-55	100-55	100-55	100-55
100-60	100-60	100-60	100-60
100-65	100-65	100-65	100-65
100-70	100-70	100-70	100-70
100-75	100-75	100-75	100-75
100-80	100-80	100-80	100-80
100-85	100-85	100-85	100-85
100-90	100-90	100-90	100-90
100-95	100-95	100-95	100-95

Model No. 100		Capacity No.	
Model No.	Capacity No.	Model No.	Capacity No.
100-10	100-10	100-10	100-10
100-15	100-15	100-15	100-15
100-20	100-20	100-20	100-20
100-25	100-25	100-25	100-25
100-30	100-30	100-30	100-30
100-35	100-35	100-35	100-35
100-40	100-40	100-40	100-40
100-45	100-45	100-45	100-45
100-50	100-50	100-50	100-50
100-55	100-55	100-55	100-55
100-60	100-60	100-60	100-60
100-65	100-65	100-65	100-65
100-70	100-70	100-70	100-70
100-75	100-75	100-75	100-75
100-80	100-80	100-80	100-80
100-85	100-85	100-85	100-85
100-90	100-90	100-90	100-90
100-95	100-95	100-95	100-95



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



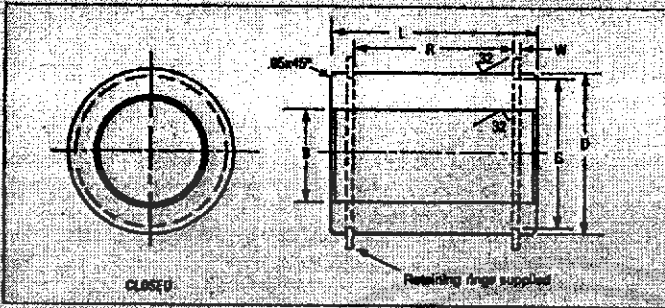


ตาราง ก.4 แสดงการเลือกใช้ลูกปืนขนาดมาตรฐาน

# SELF LUBRICATING PLASTIC LINEAR BEARINGS

Inch and Metric

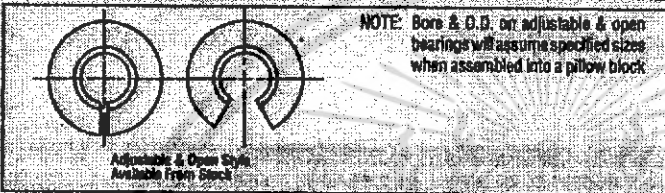
Closed, Adjustable and Open Styles



Material: Self Lubricated Engineered Plastic  
 PV = 18000 PSI-FPM Closed Bearings  
 = 10000 PSI-FPM Open Bearings  
 Maximum Speed: 200 FPM (unlubricated)  
 Max P: 750 PSI (static)  
 Hardness Durometer: Shore "D" 75  
 Coefficient of Friction: 0.2

$$P = \frac{\text{Load (lbs.)}}{I.D. \times L \text{ (in.)}}$$

$$V_{FPM} = \frac{\text{Travel Distance (ft)}}{\text{Time (minutes)}}$$



NOTE: Bore & O.D. of adjustable & open bearings will assume specified sizes when assembled into a pillow block

- Maintenance free — self lubricating material — quiet operation.
- Improved reliability in hostile environments. Resistant to galvanic corrosion.
- Does not gall or Brinell mark shaft
- Interchangeable with all linear ball bearings
- Use with all hard or "soft" stainless steel shafting

Inch Sizes

Bore Ø (inch)	Outside Dia. Ø	L ±.010	R ±.015	W ±.010 ±.002	B ±.010 ±.002	Max Shaft Diameter	Recommended Fil		Part Number (Closed)
							Normal ±.010	Precision ±.005	
.253 ± .002	.5004 ± .0010	.46	.437	.020	.248	.2490	.0000	.0000	PLC-17
.375 ± .002	.750 ± .0010	.75	.582	.030	.538	.3740	.0000	.0000	PLC-27
.504 ± .002	.750 ± .0015	.75	.675	.040	.621	.5000	.0000	.0000	PLC-37
.625 ± .002	1.250 ± .0015	1.15	1.000	.050	1.000	.6250	1.1250	1.1250	PLC-47
.750 ± .002	1.250 ± .0015	1.15	1.000	.050	1.000	.7500	1.2500	1.2500	PLC-57
1.005 ± .004	1.5625 ± .0020	2.14	1.625	.060	1.468	.9900	1.5625	1.5625	PLC-67
1.250 ± .004	2.0000 ± .0020	2.14	1.875	.060	1.800	1.2400	2.0000	2.0000	PLC-77
1.505 ± .004	2.3750 ± .0020	3	2.240	.060	2.230	1.4900	2.3750	2.3740	PLC-87

\* Suffixes A or O for C to denote adjustable or closed style, respectively. For example, PLA = Adjustable style, PLC = open style, PLC = closed style

\*\* Closed only

Metric Sizes

Bore Ø (mm)	Outside Dia. Ø	L ±.020	R ±.030	W ±.020	B ±.020	Max Shaft Diameter	Recommended Fil		Part Number (Closed)
							Normal ±.010	Precision ±.005	
6	12 ± .02	23	19	1.5	11.5	6	12.0	11.98	MPLC-10
8	16 ± .02	25	14	1.1	15.0	8	16.0	15.97	MPLC-20
12	22 ± .02	32	20	1.3	21.0	12	22.0	21.97	MPLC-30
16	28 ± .04	38	27	1.5	25.0	16	28.0	27.98	MPLC-40
20	32 ± .04	46	28	1.6	30.5	20	32.0	31.98	MPLC-50
25	40 ± .05	58	40	1.9	37.5	25	40.0	39.98	MPLC-60
30	47 ± .05	61	48.4	1.9	44.3	30	47.0	46.98	MPLC-70
40	62 ± .05	80	56.3	2.1	58.0	40	62.0	61.98	MPLC-80

\* Suffixes A or O for C to denote adjustable or closed style, respectively. For example, MPLA = Adjustable style, MPLC = open style, MPLC = closed style

\*\* Closed only

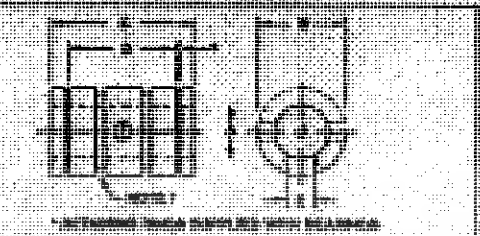
4-18

Phone: 800-243-6125 • FAX: 203-758-8271  
 E-Mail: info@pic-design.com

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## PIC CERAMIC COATED LINEAR BEARINGS


Linear Ball Bearing



**Technical Specifications:**


- Excellent dimensional stability
- High load capacity
- Excellent wear resistance
- Excellent corrosion resistance
- Excellent electrical insulation
- Excellent chemical resistance
- Excellent temperature stability
- Excellent noise reduction
- Excellent shock resistance
- Excellent vibration resistance
- Excellent dust resistance
- Excellent oil resistance
- Excellent grease resistance
- Excellent water resistance
- Excellent humidity resistance
- Excellent salt resistance
- Excellent acid resistance
- Excellent alkali resistance
- Excellent organic solvent resistance
- Excellent inorganic solvent resistance
- Excellent UV resistance
- Excellent gamma radiation resistance
- Excellent X-ray resistance
- Excellent neutron radiation resistance
- Excellent electron beam resistance
- Excellent laser radiation resistance
- Excellent microwave resistance
- Excellent radio frequency resistance
- Excellent static electricity resistance
- Excellent ESD resistance
- Excellent EMI resistance
- Excellent RFI resistance
- Excellent RF interference resistance
- Excellent lightning resistance
- Excellent surge resistance
- Excellent overvoltage resistance
- Excellent overcurrent resistance
- Excellent overtemperature resistance
- Excellent overpressure resistance
- Excellent overstrain resistance
- Excellent overtorque resistance
- Excellent overrotation resistance
- Excellent overacceleration resistance
- Excellent overvibration resistance
- Excellent overshock resistance
- Excellent overimpact resistance
- Excellent overabrasion resistance
- Excellent overerosion resistance
- Excellent overcorrosion resistance
- Excellent overoxidation resistance
- Excellent overdegradation resistance
- Excellent overaging resistance
- Excellent overfatigue resistance
- Excellent overfailure resistance

Bore	OD	W	L	Dimensions			
				Ball Dia	Ball Spacing	Ball Count	Ball Dia
10	22	12	20	5.0	10.0	10	10.0
12	28	16	25	5.5	11.0	12	11.0
15	35	20	30	6.0	12.0	14	12.0
18	42	24	35	6.5	13.0	16	13.0
20	48	28	40	7.0	14.0	18	14.0
25	60	35	50	7.5	15.0	22	15.0
30	72	42	60	8.0	16.0	26	16.0
35	84	50	70	8.5	17.0	30	17.0
40	96	58	80	9.0	18.0	34	18.0
45	108	66	90	9.5	19.0	38	19.0
50	120	74	100	10.0	20.0	42	20.0
55	132	82	110	10.5	21.0	46	21.0
60	144	90	120	11.0	22.0	50	22.0
65	156	98	130	11.5	23.0	54	23.0
70	168	106	140	12.0	24.0	58	24.0
75	180	114	150	12.5	25.0	62	25.0
80	192	122	160	13.0	26.0	66	26.0
85	204	130	170	13.5	27.0	70	27.0
90	216	138	180	14.0	28.0	74	28.0
95	228	146	190	14.5	29.0	78	29.0
100	240	154	200	15.0	30.0	82	30.0

---

## PIC METRIC CERAMIC COATED LINEAR BEARINGS



**Technical Specifications:**

- Excellent dimensional stability
- High load capacity
- Excellent wear resistance
- Excellent corrosion resistance
- Excellent electrical insulation
- Excellent chemical resistance
- Excellent temperature stability
- Excellent noise reduction
- Excellent shock resistance
- Excellent vibration resistance
- Excellent dust resistance
- Excellent oil resistance
- Excellent grease resistance
- Excellent water resistance
- Excellent humidity resistance
- Excellent salt resistance
- Excellent acid resistance
- Excellent alkali resistance
- Excellent organic solvent resistance
- Excellent inorganic solvent resistance
- Excellent UV resistance
- Excellent gamma radiation resistance
- Excellent X-ray resistance
- Excellent neutron radiation resistance
- Excellent electron beam resistance
- Excellent laser radiation resistance
- Excellent microwave resistance
- Excellent radio frequency resistance
- Excellent RF interference resistance
- Excellent lightning resistance
- Excellent surge resistance
- Excellent overvoltage resistance
- Excellent overcurrent resistance
- Excellent overtemperature resistance
- Excellent overpressure resistance
- Excellent overstrain resistance
- Excellent overtorque resistance
- Excellent overrotation resistance
- Excellent overacceleration resistance
- Excellent overvibration resistance
- Excellent overshock resistance
- Excellent overimpact resistance
- Excellent overabrasion resistance
- Excellent overerosion resistance
- Excellent overcorrosion resistance
- Excellent overoxidation resistance
- Excellent overdegradation resistance
- Excellent overaging resistance
- Excellent overfatigue resistance
- Excellent overfailure resistance

These bearings are available in ISO standards and are suitable for applications requiring high precision, low friction, and excellent performance in harsh environments. They are designed for high-speed, high-load applications and are ideal for use in precision machinery, robotics, and industrial automation. The bearings are made from high-quality ceramic materials and are coated with a protective ceramic layer to provide excellent wear resistance and corrosion protection. They are available in a wide range of sizes and configurations to meet the needs of various applications. For more information, please contact your local distributor or visit our website at [www.pic-bearings.com](http://www.pic-bearings.com).

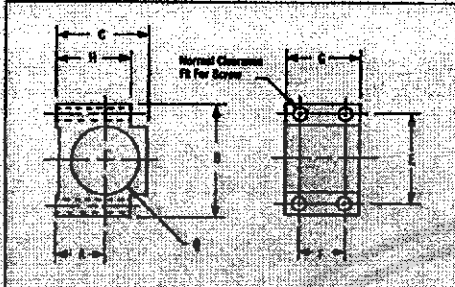
Bore	OD	W	L	Dimensions			
				Ball Dia	Ball Spacing	Ball Count	Ball Dia
10	22	12	20	5.0	10.0	10	10.0
12	28	16	25	5.5	11.0	12	11.0
15	35	20	30	6.0	12.0	14	12.0
18	42	24	35	6.5	13.0	16	13.0
20	48	28	40	7.0	14.0	18	14.0
25	60	35	50	7.5	15.0	22	15.0
30	72	42	60	8.0	16.0	26	16.0
35	84	50	70	8.5	17.0	30	17.0
40	96	58	80	9.0	18.0	34	18.0
45	108	66	90	9.5	19.0	38	19.0
50	120	74	100	10.0	20.0	42	20.0
55	132	82	110	10.5	21.0	46	21.0
60	144	90	120	11.0	22.0	50	22.0
65	156	98	130	11.5	23.0	54	23.0
70	168	106	140	12.0	24.0	58	24.0
75	180	114	150	12.5	25.0	62	25.0
80	192	122	160	13.0	26.0	66	26.0
85	204	130	170	13.5	27.0	70	27.0
90	216	138	180	14.0	28.0	74	28.0
95	228	146	190	14.5	29.0	78	29.0
100	240	154	200	15.0	30.0	82	30.0

**PIE**

# LINEAR BEARING HOUSING

## Closed Linear Bearings

MATERIAL: Aluminum  
FINISH: Black Anodize

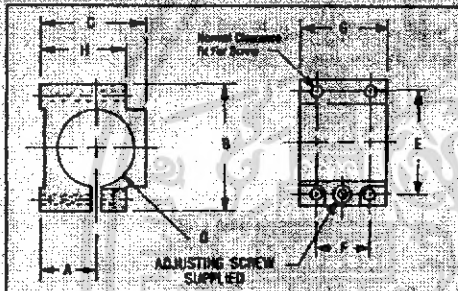


For Ball Size	B Ball Size	A	B	C	E	F	G	H	MTD Screw	Part No.
250	3000	.437	1.125	.812	.875	—	.627	.354	#8	98-1
375	6250	.500	1.250	.937	1.000	—	.582	.741	#8	98-2
500	8750	.625	1.500	1.187	1.187	.562	.666	1.000	#8	98-3
625	13250	.752	1.750	1.500	1.425	.700	.800	1.300	#8	98-4
750	12500	.875	1.875	1.650	1.582	.750	1.040	1.697	#8	98-5
1000	15625	1.000	2.375	1.937	2.000	1.200	1.610	1.825	#10	98-6
1250	20000	1.125	2.750	2.500	2.575	1.500	1.980	2.000	#10	98-7
1500	23750	1.625	2.750	3.180	3.261	1.750	2.230	2.750	#10	98-8

2 mounting holes centered

## Adjustable Linear Bearings

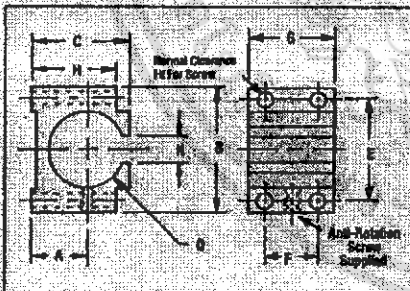
MATERIAL: Aluminum  
FINISH: Black Anodize



For Ball Size	B Ball Size	A	B	C	E	F	G	H	MTD Screw	Part No.
500	8750	.625	1.500	1.187	1.187	.562	.866	1.000	#8	98-9
625	11250	.752	1.750	1.500	1.425	.700	.800	1.300	#8	98-4
750	12500	.875	1.875	1.650	1.582	.750	1.040	1.627	#8	98-5
1000	15625	1.000	2.375	1.937	2.000	1.200	1.610	1.825	#10	98-6
1250	20000	1.125	2.750	2.500	2.575	1.500	1.980	2.000	#10	98-7
1500	23750	1.625	2.750	3.187	3.261	1.750	2.230	2.750	#10	98-8

## Open Linear Bearings

MATERIAL: Aluminum  
FINISH: Black Anodize

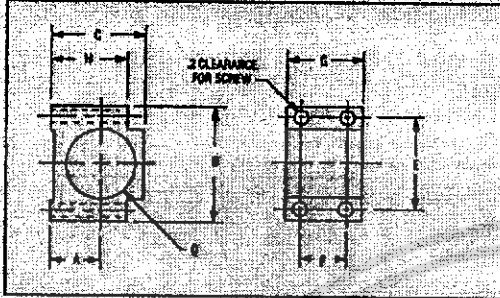


For Ball Size	B Ball Size	A	B	C	E	F	G	H	MTD Screw	I	J	Part No.	Part No.
500	8750	.625	1.500	1.187	1.187	.562	.866	1.000	#8	.700	.700	98-10	98-10
625	11250	.752	1.750	1.500	1.425	.700	.800	1.300	#8	.711	.711	98-11	98-11
750	12500	.875	1.875	1.650	1.582	.750	1.040	1.627	#8	.780	.780	98-12	98-12
1000	15625	1.000	2.375	1.937	2.000	1.200	1.610	1.825	#10	.781	.781	98-13	98-13
1250	20000	1.125	2.750	2.500	2.575	1.500	1.980	2.000	#10	.781	.781	98-14	98-14
1500	23750	1.625	2.750	3.000	3.261	1.750	2.235	2.750	#10	.808	.808	98-15	98-15

# METRIC LINEAR BEARING HOUSING

## Closed Linear Bearings

MATERIAL: Aluminum  
FINISH: Black Anodize

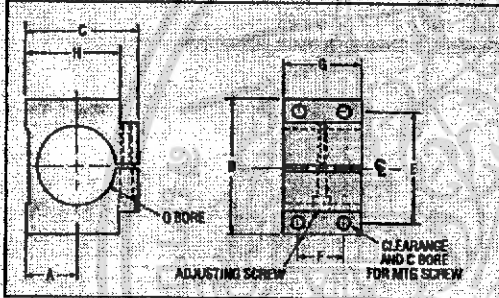


For Shaft Dia.	Bore	A	B	C	D	E	F	G	H	MTB SCREW	Part No.
5	10	2.00	2.4	2.4	2.4	2.3	-2	2.4	14	M3	MSL-5
8	16	2.8	3.4	3.4	3.4	3.3	-2	3.4	16	M4	MSL-8
12	22	3.8	4.6	4.6	4.6	4.5	-2	4.6	22	M5	MSL-12
16	28	4.8	5.8	5.8	5.8	5.7	-2	5.8	28	M6	MSL-16
20	35	5.8	7.0	7.0	7.0	6.9	-2	7.0	35	M8	MSL-20
25	45	7.0	8.5	8.5	8.5	8.4	-2	8.5	45	M10	MSL-25
30	55	8.5	10.0	10.0	10.0	9.9	-2	10.0	55	M12	MSL-30
40	75	11.0	13.0	13.0	13.0	12.9	-2	13.0	75	M16	MSL-40

2 Mounting Slots Centered

## Adjustable Linear Bearings

MATERIAL: Aluminum  
FINISH: Black Anodize

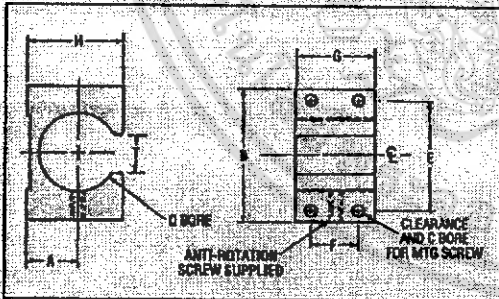


For Shaft Dia.	Bore	A	B	C	D	E	F	G	H	MTB SCREW	Part No.
12	22	3.8	4.6	4.6	4.6	4.5	-2	4.6	22	M5	MSA-12
16	28	4.8	5.8	5.8	5.8	5.7	-2	5.8	28	M6	MSA-16
20	35	5.8	7.0	7.0	7.0	6.9	-2	7.0	35	M8	MSA-20
25	45	7.0	8.5	8.5	8.5	8.4	-2	8.5	45	M10	MSA-25
30	55	8.5	10.0	10.0	10.0	9.9	-2	10.0	55	M12	MSA-30
40	75	11.0	13.0	13.0	13.0	12.9	-2	13.0	75	M16	MSA-40

2 Mounting Slots Centered

## Open Linear Bearings

MATERIAL: Aluminum  
FINISH: Black Anodize



For Shaft Dia.	Bore	A	B	T	E	F	G	H	MTB SCREW	Part No.
12	22	3.8	4.6	4.6	4.6	4.5	-2	4.6	M5	MSO-12
16	28	4.8	5.8	5.8	5.8	5.7	-2	5.8	M6	MSO-16
20	35	5.8	7.0	7.0	7.0	6.9	-2	7.0	M8	MSO-20
25	45	7.0	8.5	8.5	8.5	8.4	-2	8.5	M10	MSO-25
30	55	8.5	10.0	10.0	10.0	9.9	-2	10.0	M12	MSO-30
40	75	11.0	13.0	13.0	13.0	12.9	-2	13.0	M16	MSO-40

2 Mounting Slots Centered

Phone: 800-243-8125 • FAX: 203-758-8271  
E-Mail: info@pic-design.com

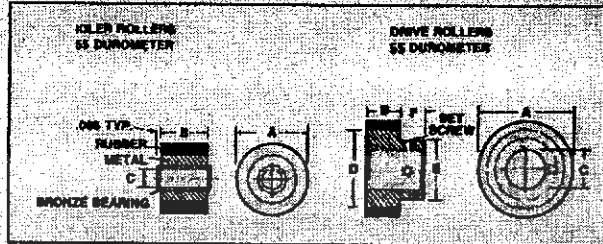
**PIC**  
DESIGN

4-13

# PRECISION RUBBER ROLLERS

- Used in design of: Copier machine paper drives, card feeders, collators, sorters, fiscal and label dispensers, and virtually any machine that moves paper, tape, etc.
- Other forms, widths and diameters are available... Inquire for price and availability.

Material: Neoprene (Urethane, 40-90 Durometer optionally available)  
Clear Anodized Aluminum Flut (Passivated stainless steel optionally available)



## IDLER ROLLERS

Dimensions			Part No.
A"	B"	C"	
.500	.375	.188	RSI-0500-3
.625	.500	.188	RSI-0625-3
.750	.500	.251	RSI-0750-4
.875	.500	.251	RSI-0875-4
1.000	.625	.251	RSI-1000-4
1.125	.625	.251	RSI-1125-4
1.250	.750	.251	RSI-1250-4
1.500	.875	.251	RSI-1500-4

## DRIVE ROLLERS

Dimensions						Part No.	Part No.
A"	B"	C"	D"	E"	F"		
.500	.375	.188	.12	.12	.14	RSI-0500-3	RSI-0500-3
.625	.500	.251	.12	.12	.14	RSI-0625-3	RSI-0625-3
.750	.500	.251	.12	.12	.14	RSI-0750-4	RSI-0750-4
.875	.500	.251	.12	.12	.14	RSI-0875-4	RSI-0875-4
1.000	.625	.251	.12	.12	.14	RSI-1000-4	RSI-1000-4
1.125	.625	.251	.12	.12	.14	RSI-1125-4	RSI-1125-4
1.250	.750	.251	.12	.12	.14	RSI-1250-4	RSI-1250-4
1.500	.875	.251	.12	.12	.14	RSI-1500-4	RSI-1500-4

Note: The face width is .010" less than the standard width.

\*\*A", "B", & "C" Dimension tolerances are as follows: A =  $\pm .000$ ", B =  $\pm .001$ ", C =  $\pm .001$ "

Concentricity "A" to "C" T.I.R. = .001"

ตาราง ก.9 แสดงคุณสมบัติของวัสดุ

Table B.3 (Continued)

Material	Poisson's Ratio	Material	Poisson's Ratio
<b>COMPOSITE MATERIALS</b>			
Aramid fibers-epoxy matrix ( $V_f = 0.6$ )	0.34	E glass fibers-epoxy matrix ( $V_f = 0.6$ )	0.19
High modulus carbon fibers-epoxy matrix ( $V_f = 0.6$ )	0.25		

Sources: ASM Handbooks, Volumes 1 and 2, and Engineered Materials Handbooks, Volumes 1 and 4, ASM International, Materials Park, OH; R. F. Floral and S. T. Peters, "Composite Structures and Technologies," tutorial notes, 1989; and manufacturers' technical data sheets.

Table B.4 Typical Room-Temperature Yield Strength, Tensile Strength, and Ductility (Percent Elongation) Values for Various Engineering Materials

Material/Condition	Yield Strength (MPa[ksi])	Tensile Strength (MPa[ksi])	Percent Elongation
<b>METALS AND METAL ALLOYS</b>			
<b>Plain Carbon and Low Alloy Steels</b>			
Steel alloy A36			
• Hot rolled	220-250 (32-36)	400-500 (58-72.5)	23
Steel alloy 1020			
• Hot rolled	210 (30) (min)	380 (55) (min)	25 (min)
• Cold drawn	350 (51) (min)	420 (61) (min)	15 (min)
• Annealed (@ 870°C)	295 (42.8)	395 (57.3)	36.5
• Normalized (@ 925°C)	345 (50.3)	440 (64)	38.5
Steel alloy 1040			
• Hot rolled	290 (42) (min)	520 (76) (min)	18 (min)
• Cold drawn	490 (71) (min)	590 (85) (min)	12 (min)
• Annealed (@ 785°C)	355 (51.3)	520 (75.3)	30.2
• Normalized (@ 900°C)	375 (54.3)	590 (85)	28.0
Steel alloy 4140			
• Annealed (@ 815°C)	417 (60.5)	655 (95)	25.7
• Normalized (@ 870°C)	655 (95)	1020 (148)	17.7
• Oil-quenched and tempered (@ 315°C)	1570 (228)	1720 (250)	11.5
Steel alloy 4340			
• Annealed (@ 810°C)	472 (68.5)	745 (108)	22
• Normalized (@ 870°C)	862 (125)	1280 (185.5)	12.2
• Oil-quenched and tempered (@ 315°C)	1620 (235)	1760 (255)	12
<b>Stainless Steels</b>			
Stainless alloy 304			
• Hot finished and annealed	205 (30) (min)	515 (75) (min)	40 (min)
• Cold worked ( $\frac{1}{4}$ hard)	515 (75) (min)	860 (125) (min)	10 (min)
Stainless alloy 316			
• Hot finished and annealed	205 (30) (min)	515 (75) (min)	40 (min)
• Cold drawn and annealed	310 (45) (min)	620 (90) (min)	30 (min)
Stainless alloy 405			
• Annealed	170 (25)	415 (60)	20

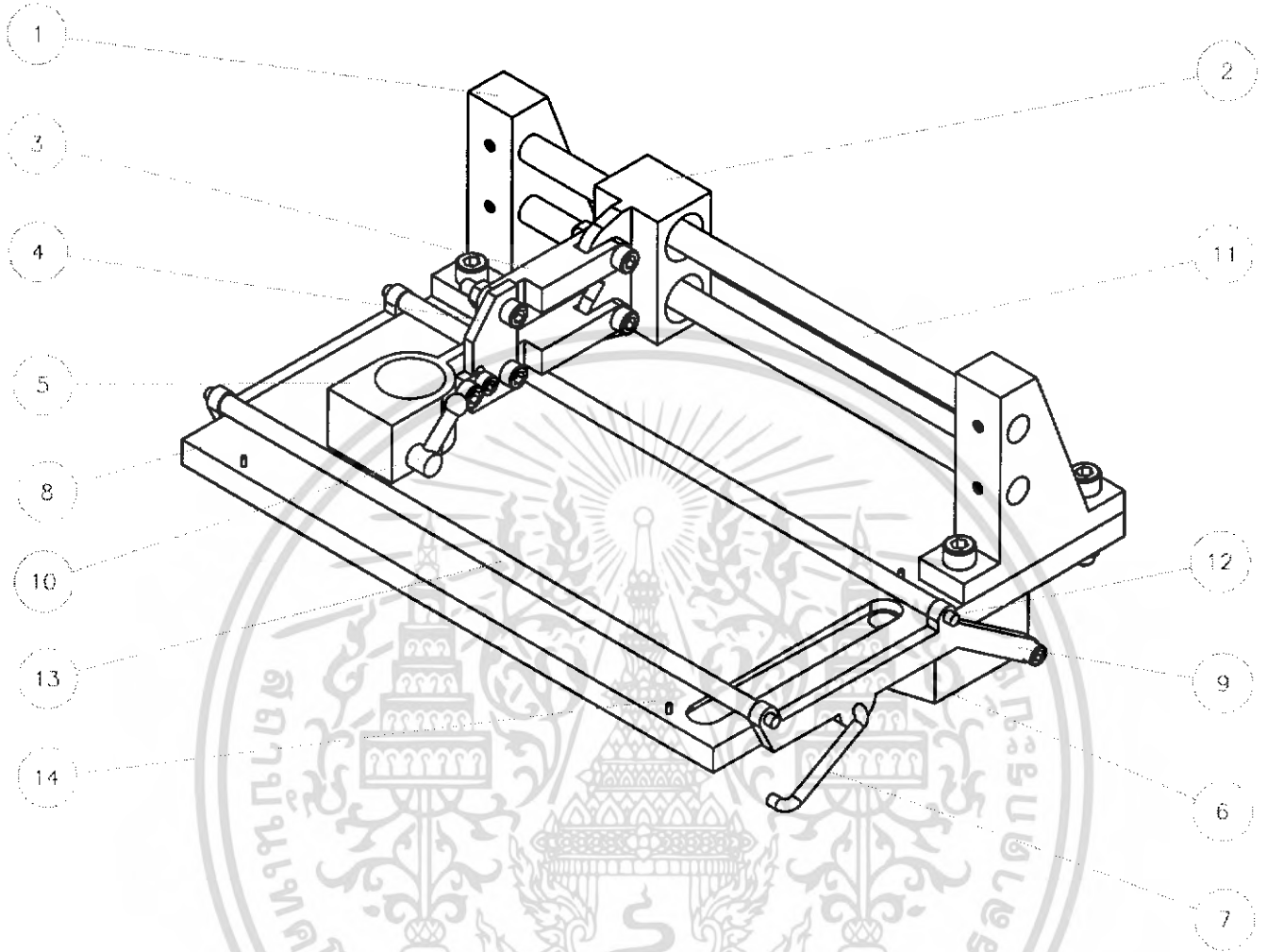
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตาราง ก.10 แสดงคุณสมบัติของวัสดุ

Table B.4 (Continued)

<i>Material/Condition</i>	<i>Yield Strength (MPa/ksi)</i>	<i>Tensile Strength (MPa/ksi)</i>	<i>Percent Elongation</i>
<b>Stainless alloy 440A</b>			
• Annealed	415 (60)	725 (105)	20
• Tempered @ 315°C	1650 (240)	1790 (260)	5
<b>Stainless alloy 17-7PH</b>			
• Cold rolled	1210 (175) (min)	1380 (200) (min)	1 (min)
• Precipitation hardened @ 510°C	1310 (190) (min)	1450 (210) (min)	3.5 (min)
<b>Cast Irons</b>			
<b>Gray irons</b>			
• Grade G1800 (as cast)	—	124 (18) (min)	—
• Grade G3000 (as cast)	—	207 (30) (min)	—
• Grade G4000 (as cast)	—	276 (40) (min)	—
<b>Ductile irons</b>			
• Grade 60-40-18 (annealed)	276 (40) (min)	414 (60) (min)	18 (min)
• Grade 80-55-06 (as cast)	379 (55) (min)	552 (80) (min)	6 (min)
• Grade 120-90-02 (oil quenched and tempered)	621 (90) (min)	827 (120) (min)	2 (min)
<b>Aluminum Alloys</b>			
<b>Alloy 1100</b>			
• Annealed (© temper)	34 (5)	90 (13)	40
• Strain hardened (H14 temper)	117 (17)	124 (18)	15
<b>Alloy 2024</b>			
• Annealed (© temper)	75 (11)	185 (27)	20
• Heat treated and aged (T3 temper)	345 (50)	485 (70)	18
• Heat treated and aged (T351 temper)	325 (47)	470 (68)	20
<b>Alloy 6061</b>			
• Annealed (© temper)	55 (8)	124 (18)	30
• Heat treated and aged (T6 and T651 tempers)	276 (40)	310 (45)	17
<b>Alloy 7075</b>			
• Annealed (© temper)	103 (15)	228 (33)	17
• Heat treated and aged (T6 temper)	505 (73)	572 (83)	11
<b>Alloy 356.0</b>			
• As cast	124 (18)	164 (24)	6
• Heat treated and aged (T6 temper)	164 (24)	228 (33)	3.5
<b>Copper Alloys</b>			
<b>C11000 (electrolytic tough pitch)</b>			
• Hot rolled	69 (10)	220 (32)	50
• Cold worked (H04 temper)	310 (45)	345 (50)	12
<b>C17200 (beryllium-copper)</b>			
• Solution heat treated	195-380 (28-55)	415-540 (60-78)	35-60
• Solution heat treated, aged @ 330°C	965-1205 (140-175)	1140-1310 (165-190)	4-10
<b>C26000 (cartridge brass)</b>			
• Annealed	75-150 (11-22)	300-365 (43.5-53.0)	54-68
• Cold worked (H04 temper)	435 (63)	525 (76)	8
<b>C36000 (free-cutting brass)</b>			
• Annealed	125 (18)	340 (49)	53
• Cold worked (H02 temper)	310 (45)	400 (58)	25
<b>C71500 (copper-nickel, 30%)</b>			
• Hot rolled	140 (20)	380 (55)	45
• Cold worked (H80 temper)	545 (79)	580 (84)	3

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



14	ปรีนประคองกระดาษทราย	∅2 x 10 mm	Stainless	014	6
13	ลูกยางสวมเพลาล็อกกระดาษทราย	∅8 x 300 mm	Rubber	013	2
12	เพลาตัวล็อกกระดาษทราย	∅5 x 310 mm	Stainless	012	2
11	เพลา	∅12 x 300 mm	Stainless	011	2
10	ตัวล็อกชิ้นงาน	∅5 x 50 mm	Stainless	010	1
9	ตัวล็อกตัวจับกระดาษทราย	60 x 160 x 6 mm	Iron	009	2
8	ฐาน	230 x 300 x 12 mm	Aluminum 6061	008	1
7	เพลาบังคับแขนจับกระดาษทราย	∅5 x 400 mm	Stainless	007	1
6	ที่วางฐานเครื่องขัด	50 x 300 x 4 mm	Iron	006	1
5	หัวจับชิ้นงาน	35 x 65 x 25 mm	Aluminum 6061	005	1
4	ตัวปรับองศา	25 x 50 x 5 mm	Aluminum 6061	004	1
3	แขน	17 x 70 x 12 mm	Aluminum 6061	003	2
2	ปลอกสวม LB	55 x 60 x 36 mm	Aluminum 6061	002	1
1	ฐานวางเพลา	90 x 90 x 25 mm	Aluminum 6061	001	2

Pos.	Part Name and Remark	Dimension	Material	Drawing No.	Reg
------	----------------------	-----------	----------	-------------	-----

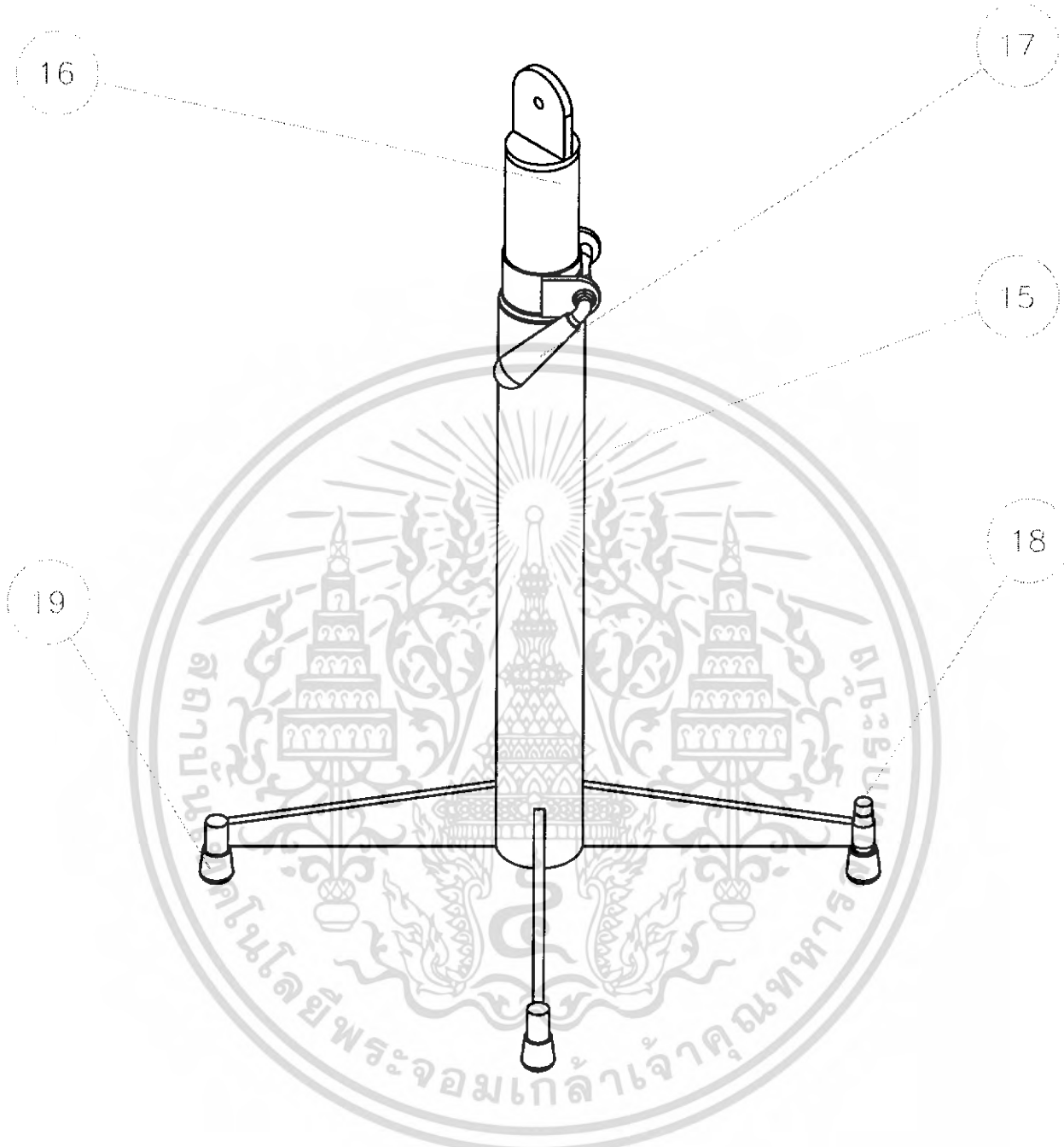
Scale 1 : 2.7	Drawn	Pongsiri Sukkaseam		King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang
	Designer	Pongsiri Sukkaseam		
	Approved			

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับใช้ภายในเท่านั้น ไม่อนุญาตให้เผยแพร่โดยไม่ได้รับอนุญาต  
 ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดลอกหรือทำซ้ำโดยไม่ได้รับอนุญาต และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



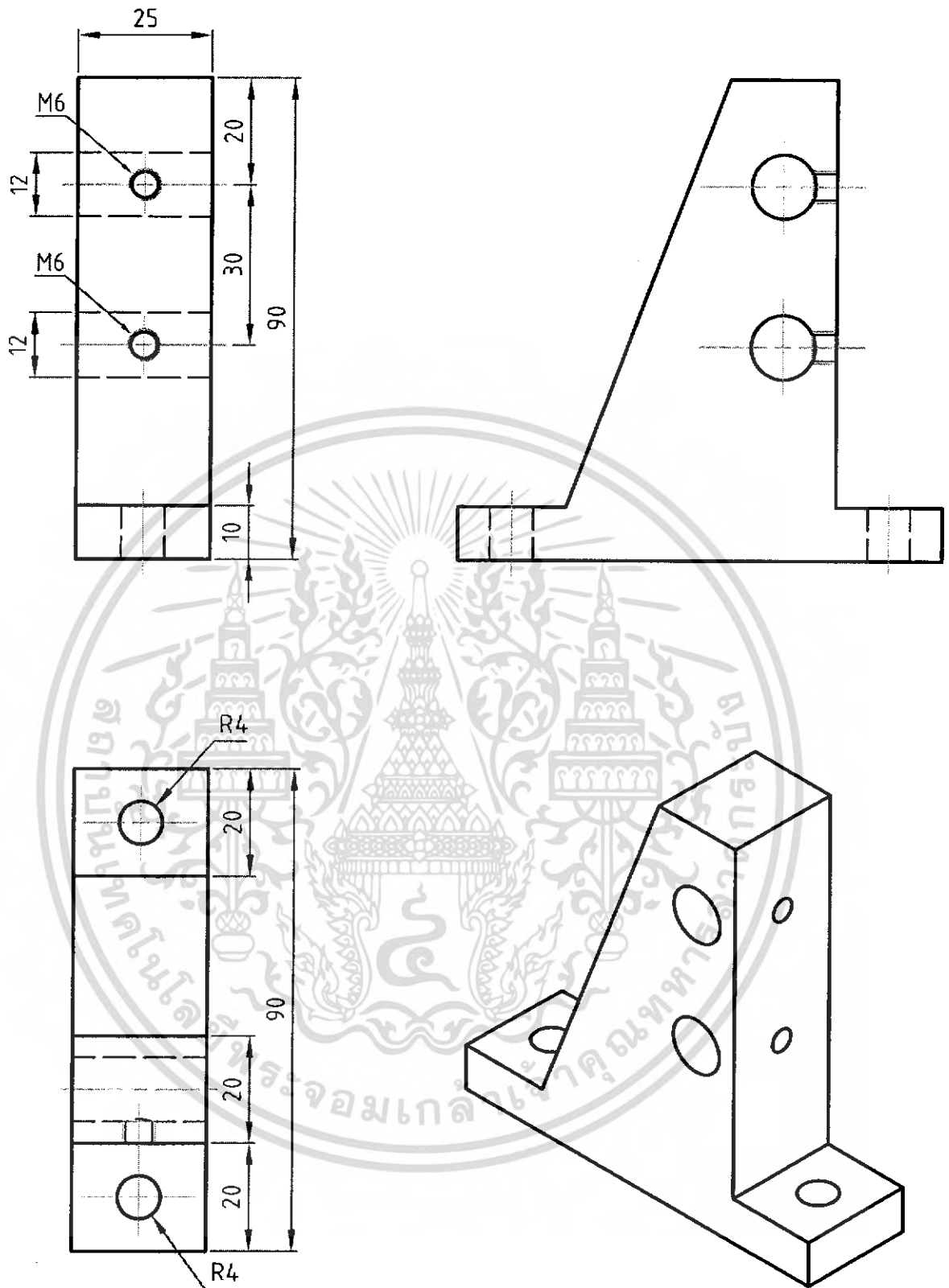
Development of Surface Grinding Machine

Drawing No. DSGM01



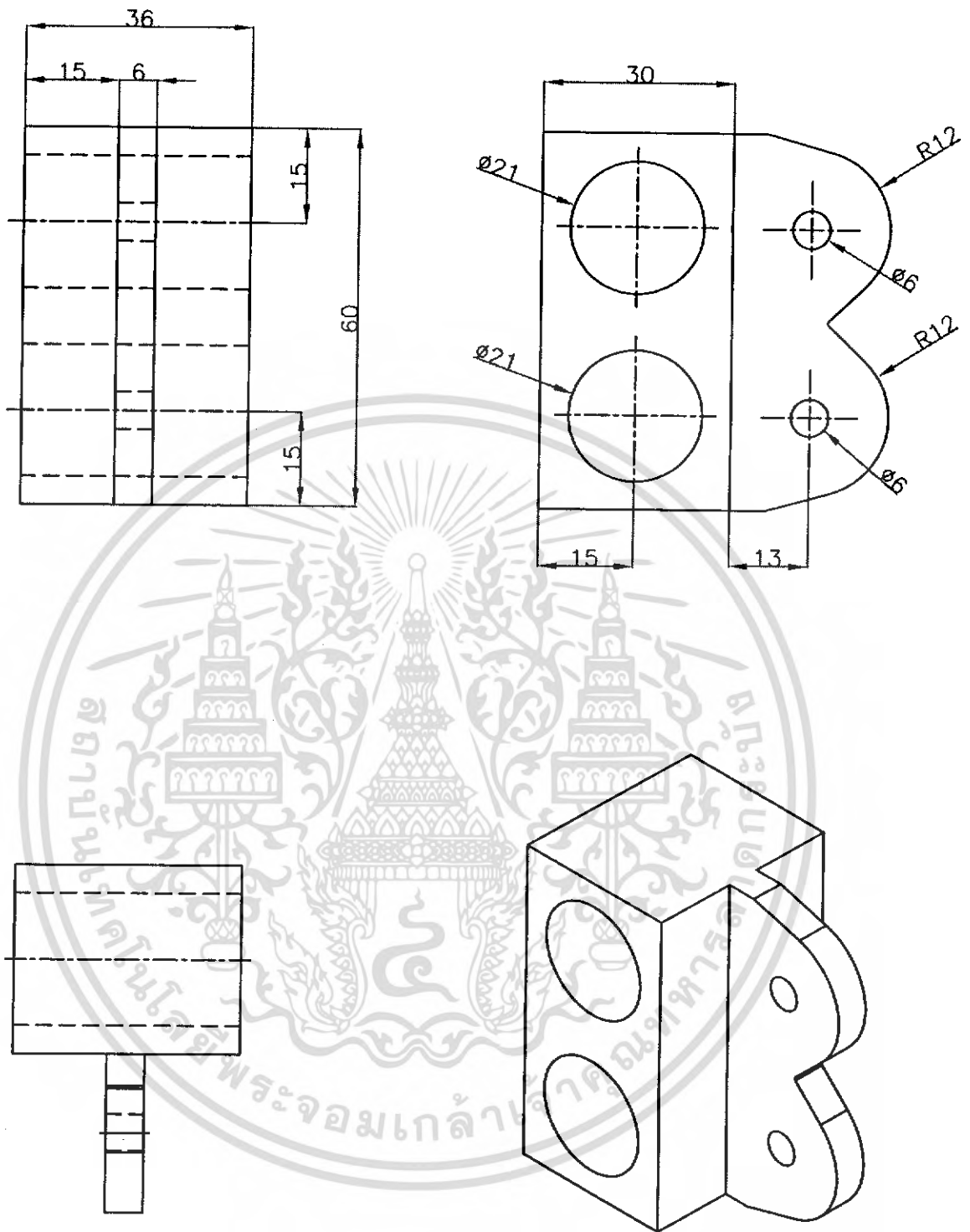
19	ลูกยางรองขาโต๊ะ	∅30 x 30 mm	Rubber	019	4
18	ตัวปรับระดับขาโต๊ะ	∅20 x 70 mm	Iron	018	1
17	ตัวล็อกพลาสติก	∅20 x 150 mm	Iron	017	1
16	พลาสติก	∅64 x 720 mm	Iron	016	1
15	ฐานวางเครื่องขัด	∅76 x 620 mm	Iron	015	1
Pos.	Part Name and Remark	Dimention	Material	Drawing No.	Reg
Scale 1:5.3	Drawn	Pongsiri Sukkaseam		King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang	
	Designer	Pongsiri Sukkaseam			
	Approved				
Development of Surface Grinding Machine			Drawing No. DSGM01		

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเท่านั้น ไม่อนุญาตให้ทำซ้ำโดยไม่ขออนุญาต  
 ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดลอกเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



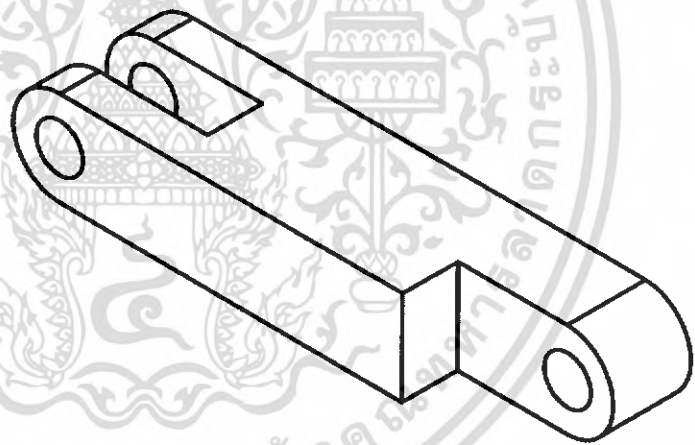
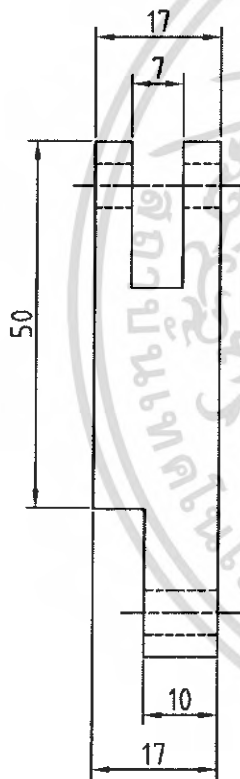
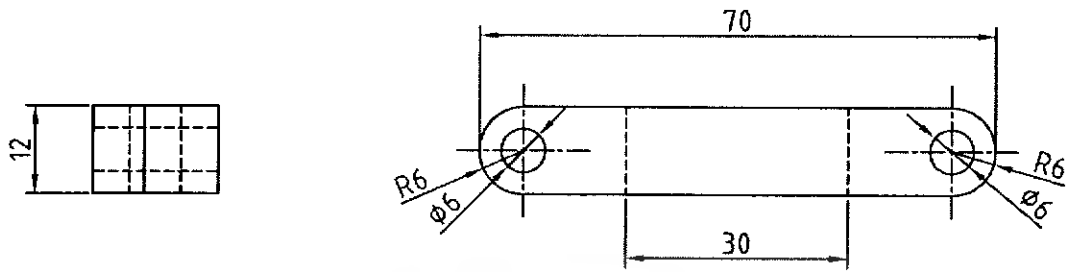
1	ฐานวางเพลา	90 x 90 x 25 mm	Aluminum 6061	001	2
Pos.	Part Name and Remark	Dimension	Material	Drawing No.	Reg
Scale 1 : 1.1	Drawn	Pongsiri Sukkaseam		King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang	
	Designer	Pongsiri Sukkaseam			
	Approved				
	Development of Surface Grinding Machine			Drawing No. DSGM01	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานในการศึกษา Development of Surface Grinding Machine โยชนด้า Drawing No. DSGM01  
 ไม่วารณมีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



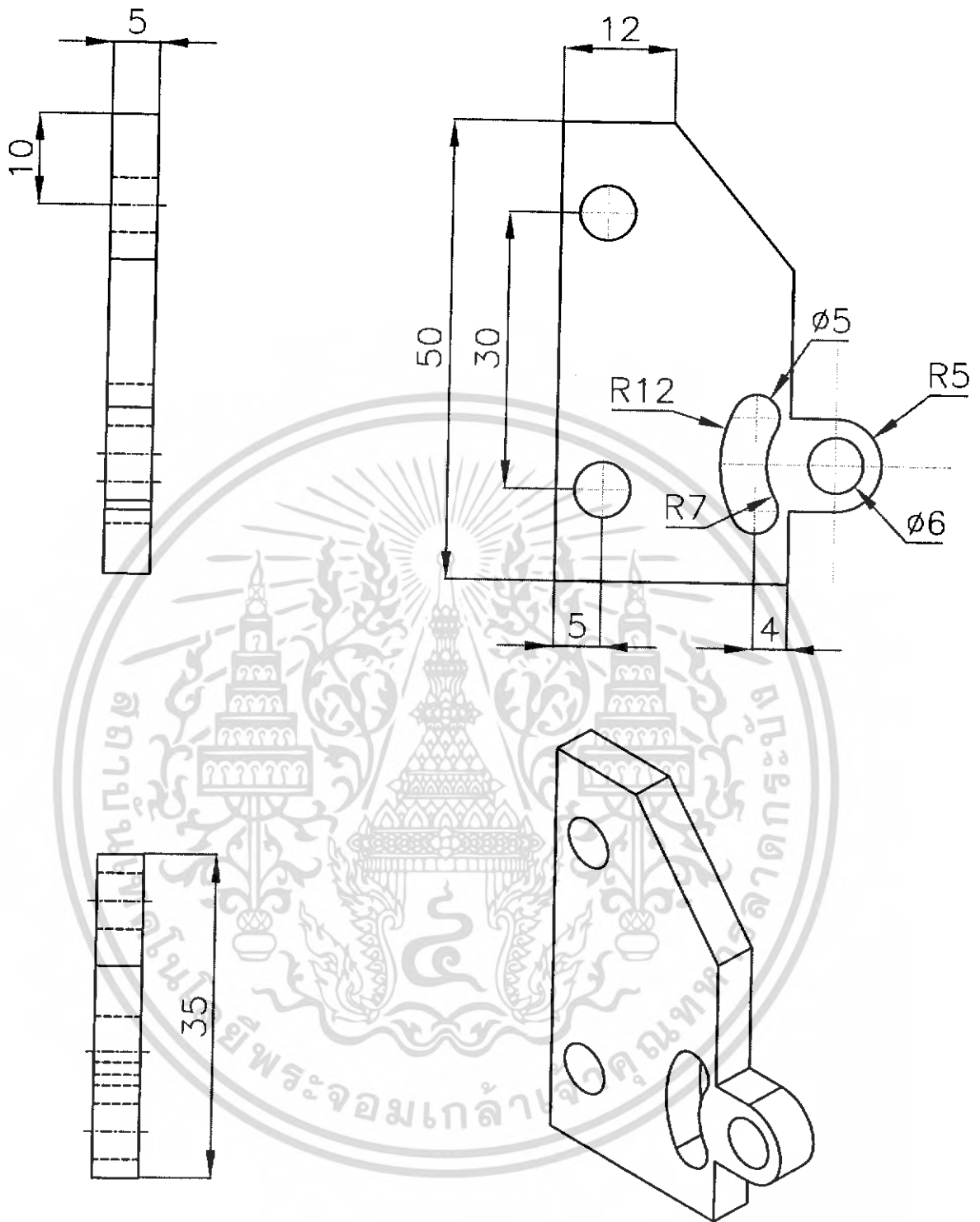
2	ปลอกสวม LB	55 x 60 x 36 mm	Aluminum 6061	002	1
Pos.	Part Name and Remark	Dimention	Material	Drawing No.	Reg
Scale 1 : 0.93	Drawn	Pongsiri Sukkaseam	King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang		
	Designer	Pongsiri Sukkaseam			
	Approved				
		Development of Surface Grinding Machine			Drawing No. DSGM01

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้ภายในของภาควิชาการศึกษาระดับปริญญาโท สาขาวิชาเทคโนโลยีการผลิต  
 ไม่สามารถเผยแพร่ได้ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



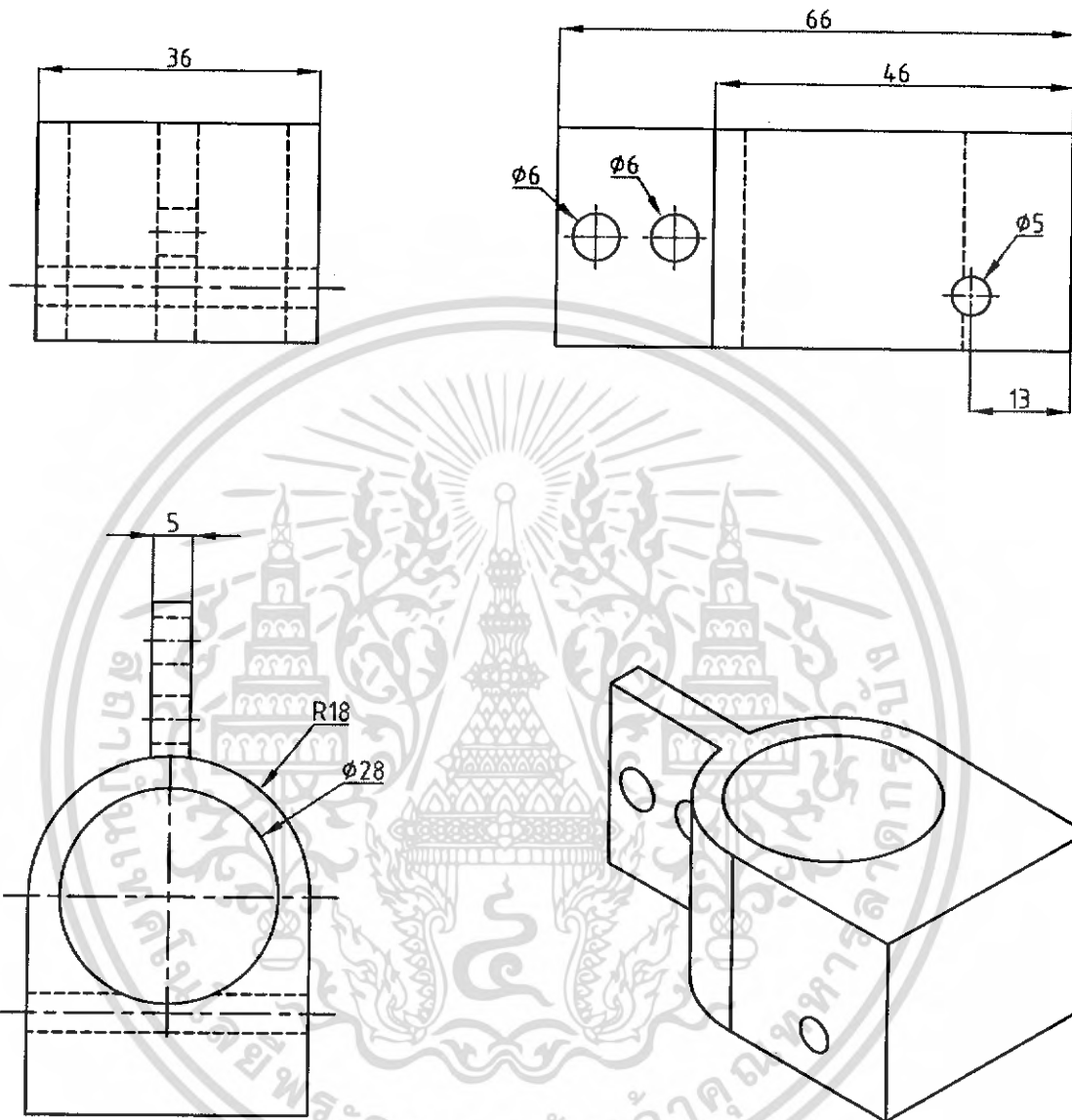
3	แบบ	17 x 70 x 12 mm	Aluminum 6061	003	2
Pos.	Part Name and Remark	Dimension	Material	Drawing No.	Reg
Scale 1 : 0.95	Drawn	Pongsiri Sukkaseam		King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang	
	Designer	Pongsiri Sukkaseam			
	Approved				
	Development of Surface Grinding Machine โยชนดา			Drawing No. DSGM01	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้ภายในของภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย  
 ไม่สามารถมีได้ๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



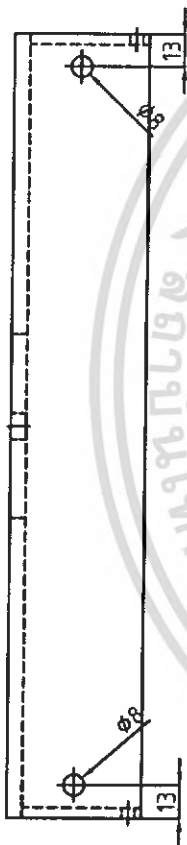
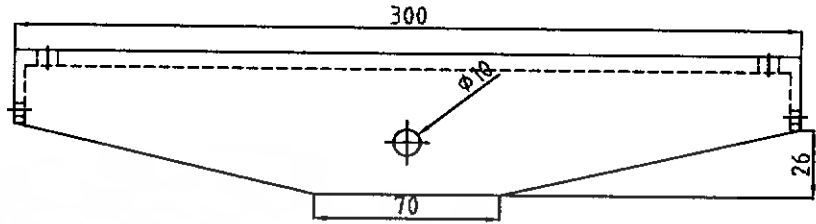
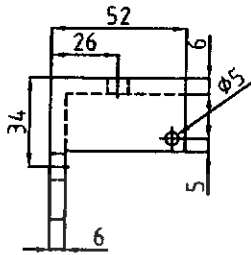
4	ตัวช่วยปรับองศา	25 x 50 x 5 mm	Aluminum 6061	004	1
Pos.	Part Name and Remark	Dimension	Material	Drawing No.	Reg
Scale 1: 0.62	Drawn	Pongsiri Sukkaseam		King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang	
	Designer	Pongsiri Sukkaseam			
	Approved				
	Development of Surface Grinding Machine			Drawing No. DSGM01	


เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษา  
 ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



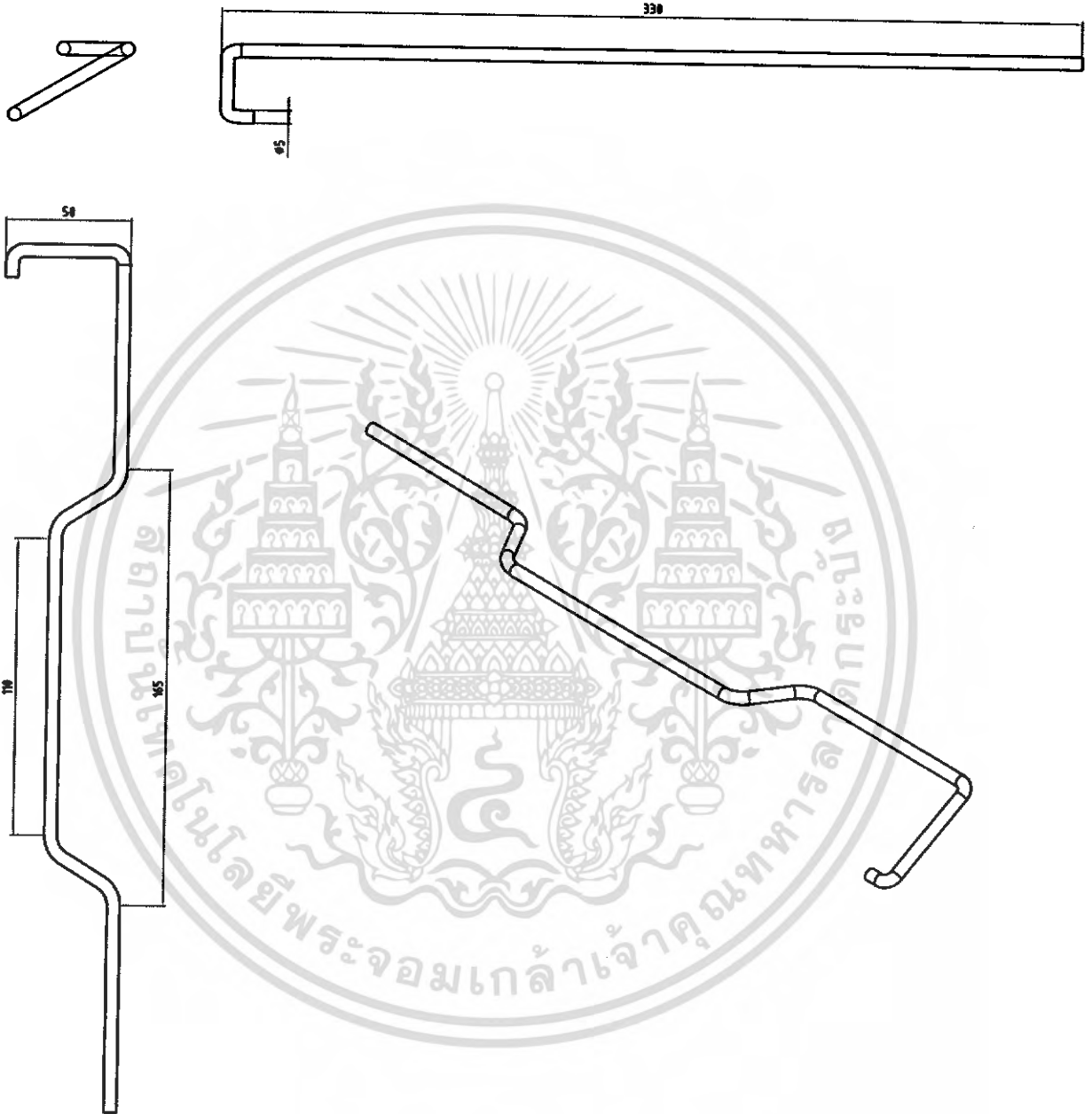
5	หัวจับชิ้นงาน	35 x 65 x 25 mm	Aluminium 6061	005	1
Pos.	Part Name and Remark	Dimension	Material	Drawing No.	Reg
Scale 1 : 0.87	Drawn	Pongsiri Sukkaseam		King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang	
	Designer	Pongsiri Sukkaseam			
	Approved				
	Development of Surface Grinding Machine			Drawing No. DSGM01	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่ออนุญาตให้ทำซ้ำโดยไม่เสียค่าใช้จ่ายใดๆ  
 ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



6	ที่วางฐานเครื่องขัด	50 x 300 x 4 mm	Iron	006	1
Pos.	Part Name and Remark	Dimention	Material	Drawing No.	Reg
Scale 1: 2.7	Drawn	Pongsiri Sukkaseam		King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang	
	Designer	Pongsiri Sukkaseam			
	Approved				
 Development of Surface Grinding Machine				Drawing No. DSGM01	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานในสถานศึกษา Development of Surface Grinding Machine โยชนัดดา  
 ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



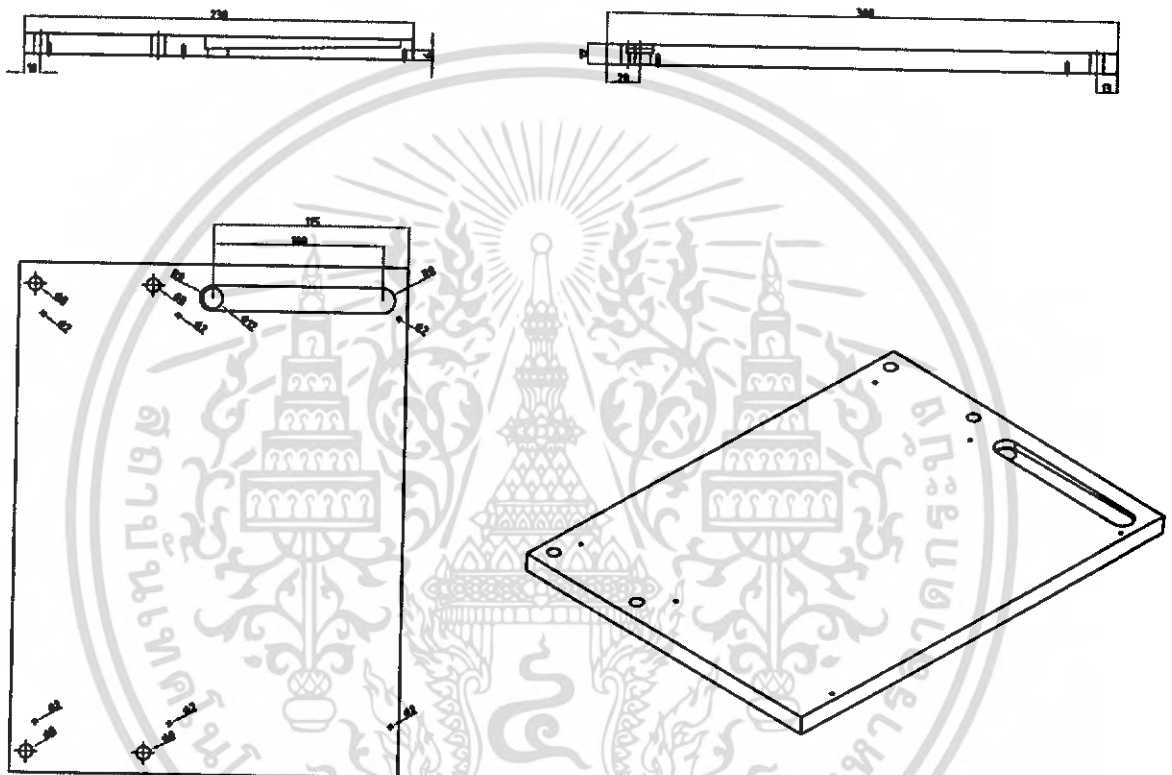
7	เพลามังคิบนานจับกระดาดทราย	Ø5 x 400 mm	stainless	007	1
Pos.	Part Name and Remark	Dimension	Material	Drawing No.	Reg
Scale 1: 2.4	Drawn	Pongsiri Sukkaseam		King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang	
	Designer	Pongsiri Sukkaseam			
	Approved				
	Development of Surface Grinding Machine			Drawing No. DSGM01	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการ



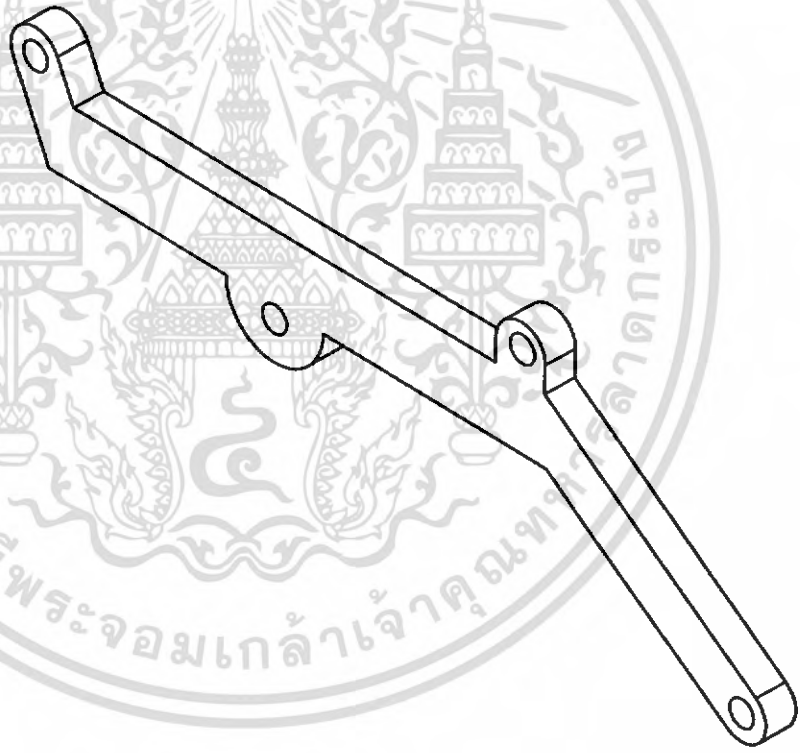
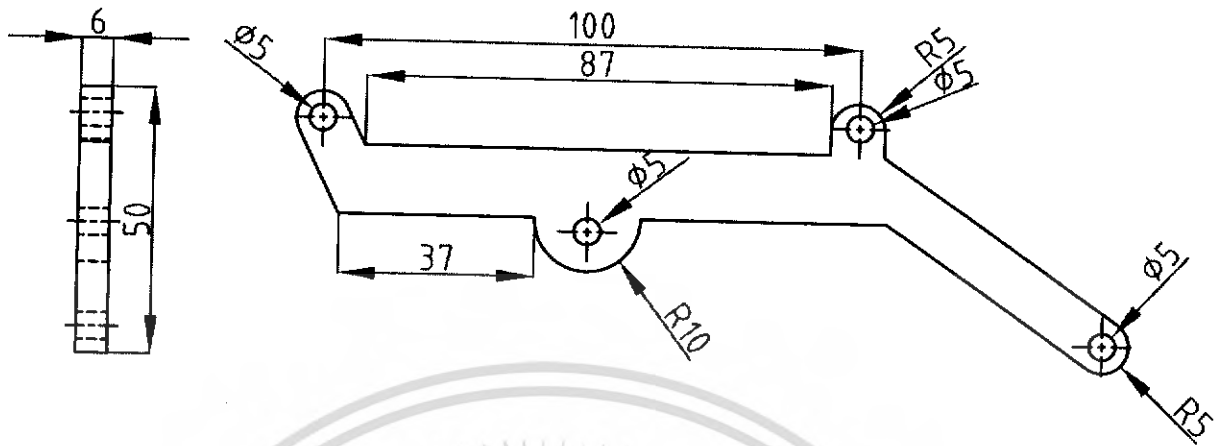
การศึกษาเท่านั้น ไม่ควรออกใบแจ้งไปยังภายนอกของสถาบัน

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามเผยแพร่ข้อมูลเหล่านี้ และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีกรณีใดๆ



8	ฐาน	230 x 300 x 12 mm	Aluminum 6061	008	1
Pos.	Part Name and Remark	Dimension	Material	Drawing No.	Reg
Scale 1:4.2	Drawn	Pongsiri Sukkaseam		King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang	
	Designer	Pongsiri Sukkaseam			
	Approved				
	Development of Surface Grinding Machine			Drawing No. DSGM01	

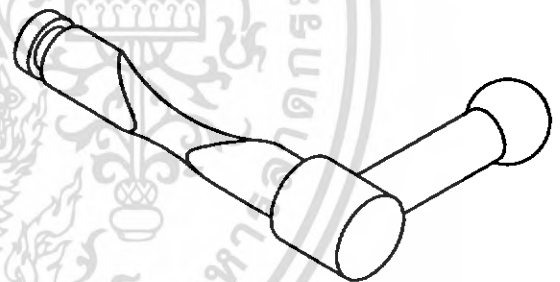
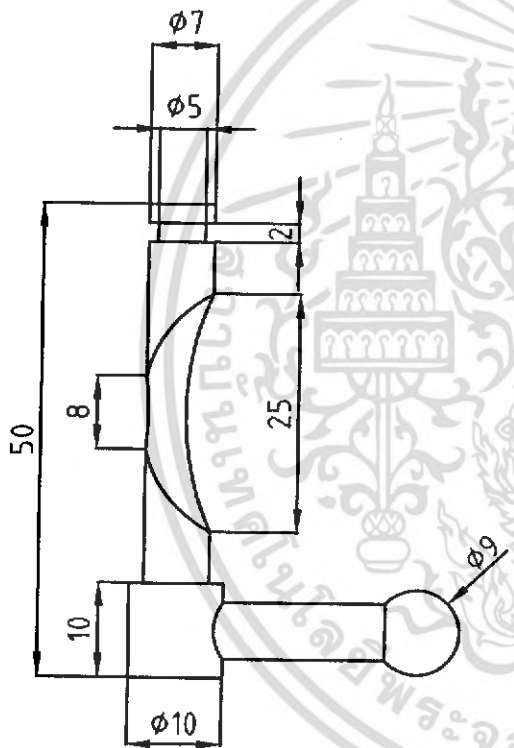
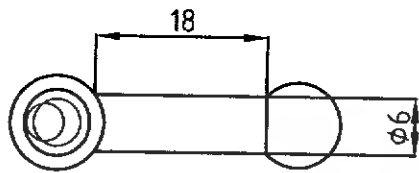
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการศึกษาเท่านั้น ไม่ควรเผยแพร่โดยไม่ได้รับอนุญาตจากสถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง  
 ไม่วารณมีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมีเหตุดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการพิมพ์



9	ตัวล็อกตัวจับกระตาดทราย	60 x 160 x 6 mm	Iron	009	2
Pos.	Part Name and Remark	Dimension	Material	Drawing No.	Reg
Scale 1:1.3	Drawn	Pongsiri Sukkaseam		King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang	
	Designer	Pongsiri Sukkaseam			
	Approved				
		Development of Surface Grinding Machine		Drawing No. DSGM01	

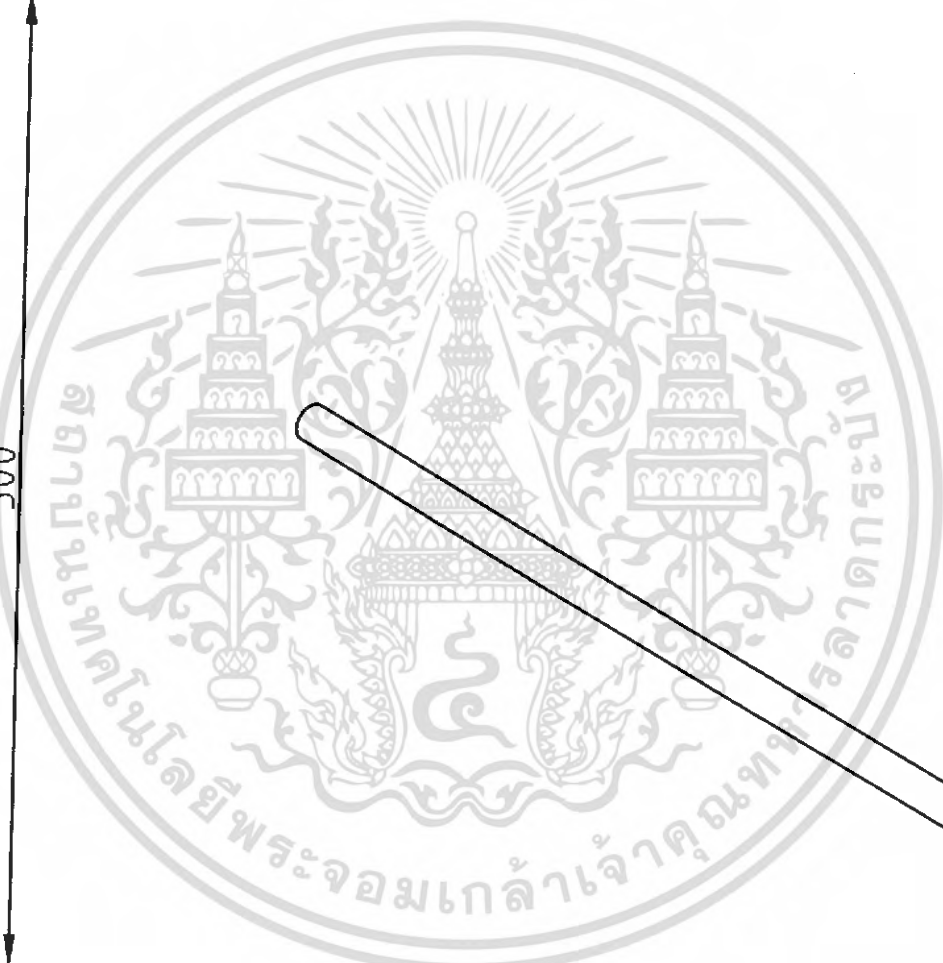
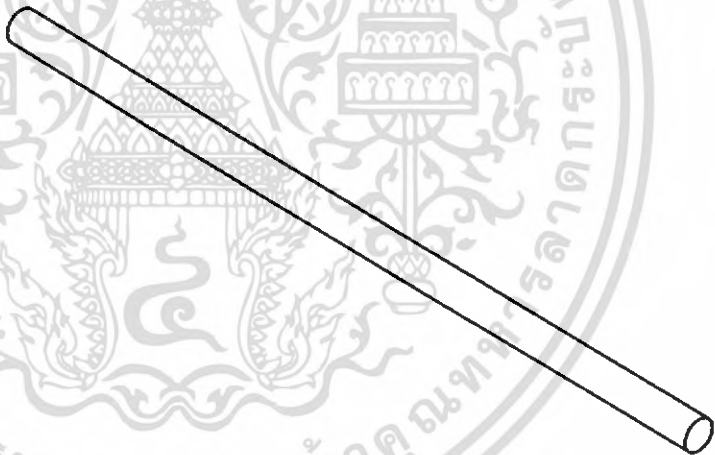
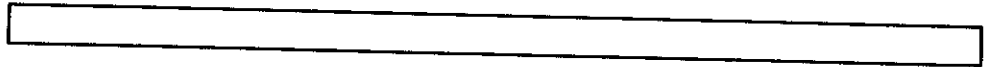
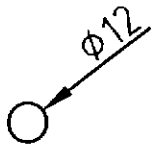
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการศึกษาและการวิจัยเท่านั้น ไม่ควรเผยแพร่โดยไม่ได้รับอนุญาตจากอาจารย์ผู้สอน

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดลอกเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



10	ตัวล็อกชิ้นงาน	φ5 x 50 mm	Stainless	010	1
Pos.	Part Name and Remark	Dimension	Material	Drawing No.	Reg
Scale 1 : 0.75	Drawn	Pongsiri Sukkaseam		King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang	
	Designer	Pongsiri Sukkaseam			
	Approved				
Development of Surface Grinding Machine		Drawing No. DSGM01			

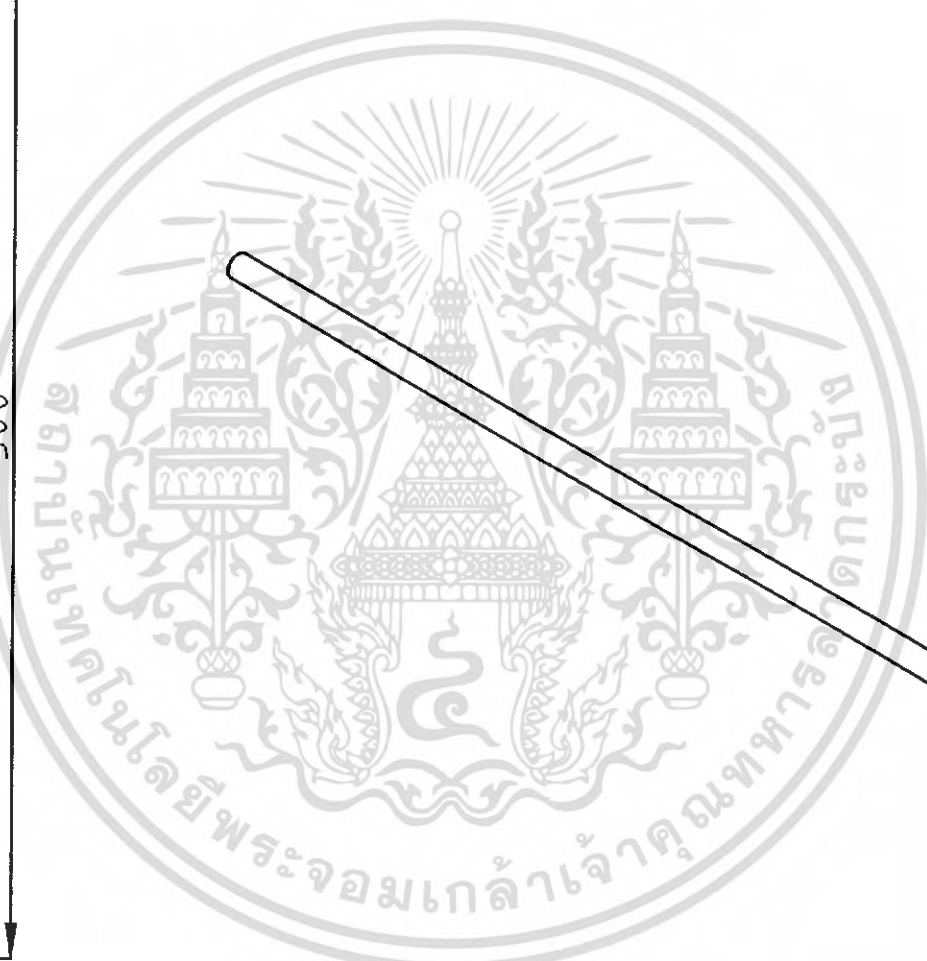
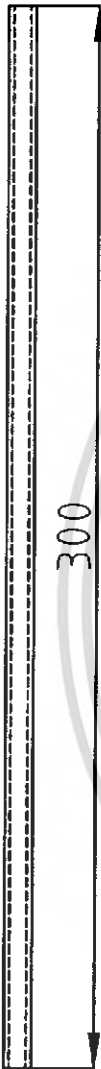
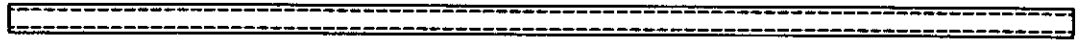
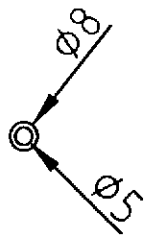
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับใช้ในการศึกษาและพัฒนาเท่านั้น ไม่สามารถนำไปใช้ประโยชน์ตามจริง  
 ไม่สามารถแก้ไข ทิ้งสิ้น อีกทั้งห้ามมีเหตุดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งหากมีการนำไปใช้



11	เพลา	$\phi 12 \times 300$ mm	Stainless	011	2
Pos.	Part Name and Remark	Dimension	Material	Drawing No.	Reg
Scale 1: 2.2	Drawn	Pongsiri Sukkaseam		King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang	
	Designer	Pongsiri Sukkaseam			
	Approved				
		Development of Surface Grinding Machine			Drawing No. DSGM01

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการศึกษาและการสอนเท่านั้น ไม่ควรออกใบพิมพ์โดยไม่ได้รับอนุญาต  
 ไม่วากรรมใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมีเหตุดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการน้ไปใช้

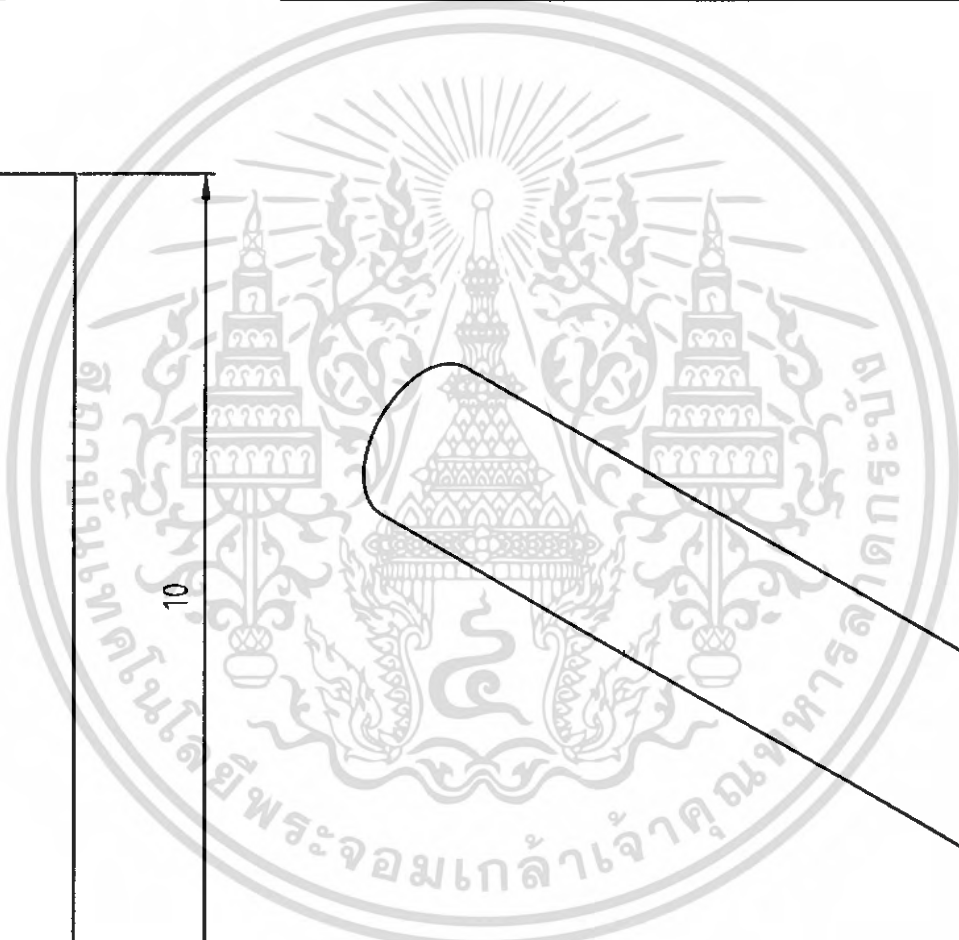
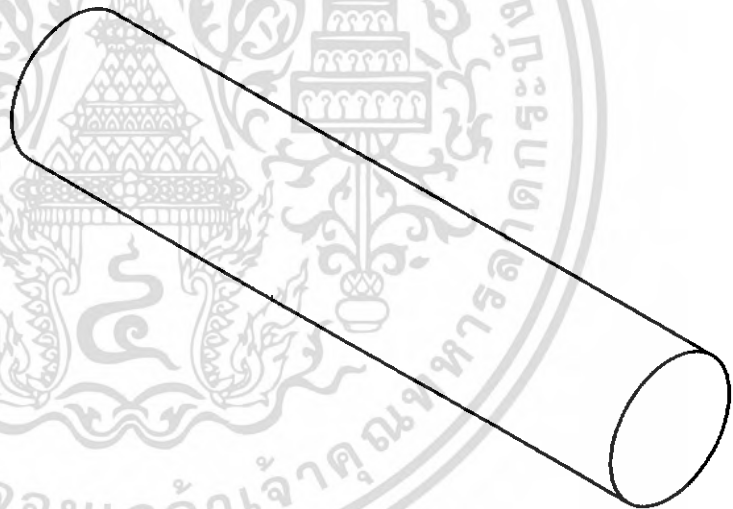
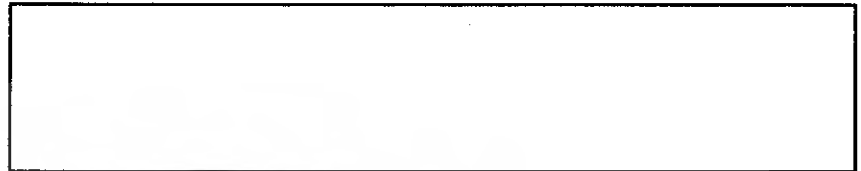
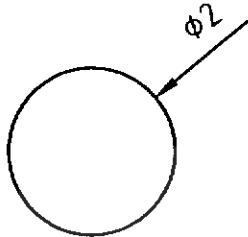




13	ลูกยางสวมพลาสติกออกกระดาดทราย	$\phi 8 \times 300$	Rubber	013	2
Pos.	Part Name and Remark	Dimension	Material	Drawing No.	Reg
Scale 1:2	Drawn	Pongsiri Sukkaseam	King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang		
	Designer	Pongsiri Sukkaseam			
	Approved				
	Development of Surface Grinding Machine โยชนดา			Drawing No. DSGM01	

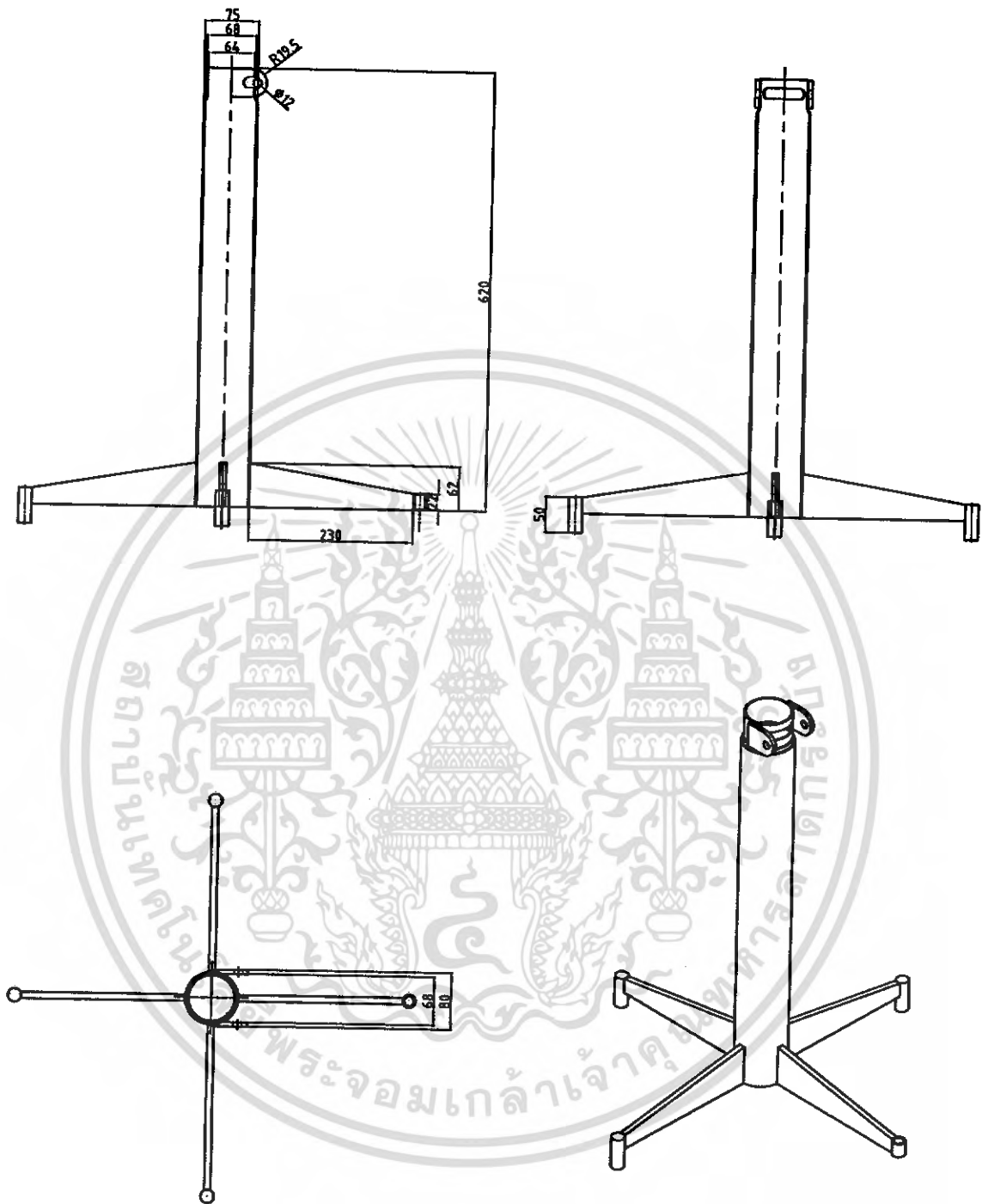
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้ภายใน

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



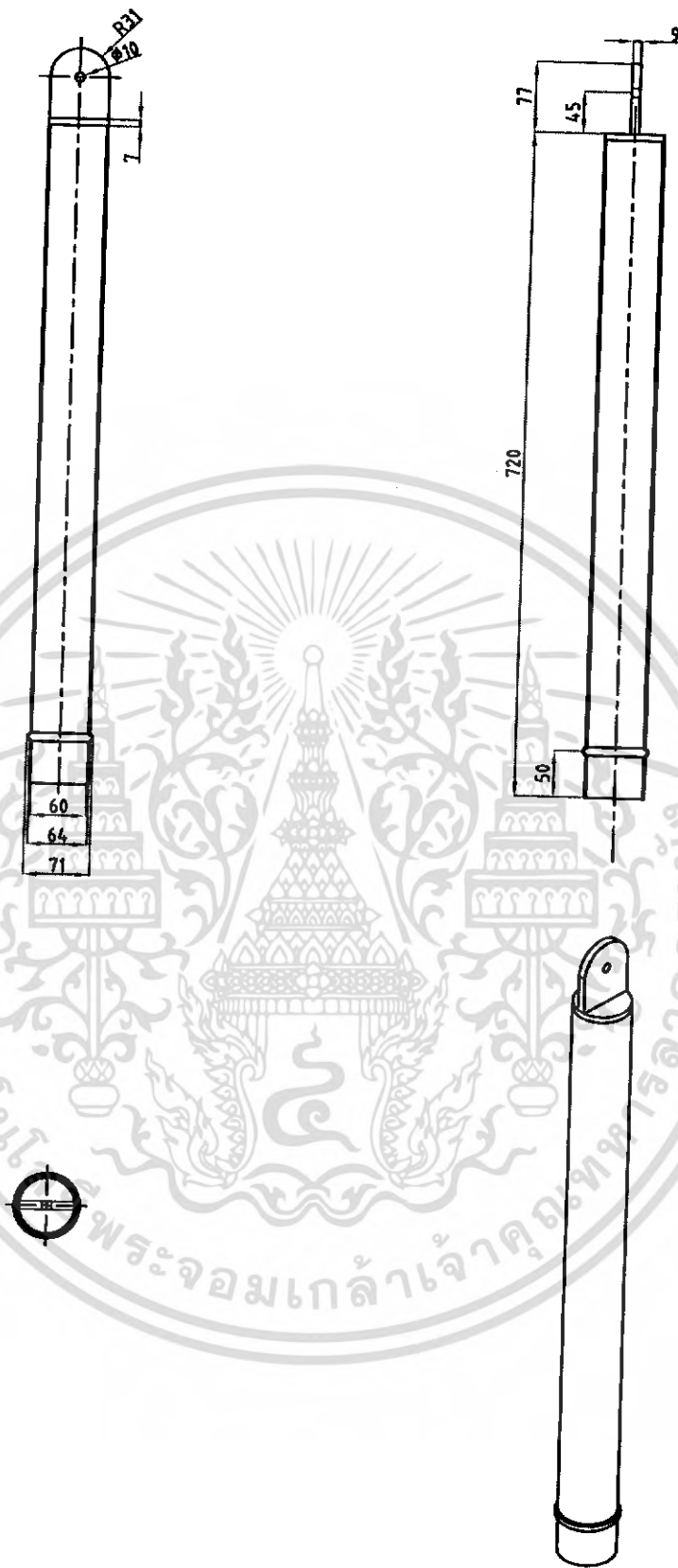
14	ปรีนประดองกระต่าย	φ2 x 10 mm	Stainless	014	6
Pos.	Part Name and Remark	Dimention	Material	Drawing No.	Reg
Scale 12 : 1	Drawn	Pongsiri Sukkaseam		King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang	
	Designer	Pongsiri Sukkaseam			
	Approved				
Development of Surface Grinding Machine			Drawing No. DSGM01		

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานภายในเท่านั้น ไม่อนุญาตให้ทำซ้ำโดยไม่ขออนุญาต  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดลอกและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



15	ฐานวางเครื่องขัด	φ76 x 620 mm	Iron	015	1
Pos.	Part Name and Remark	Dimention	Material	Drawing No.	Reg
Scale 1: 8.5	Drawn	Pongsiri Sukkaseam		King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang	
	Designer	Pongsiri Sukkaseam			
	Approved				
		Development of Surface Grinding Machine			Drawing No. DSGM01

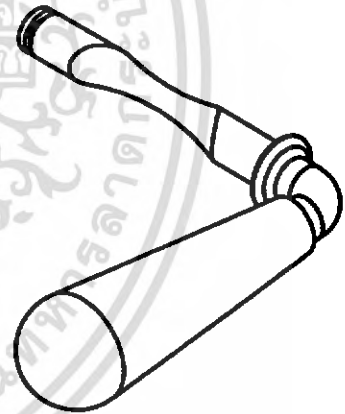
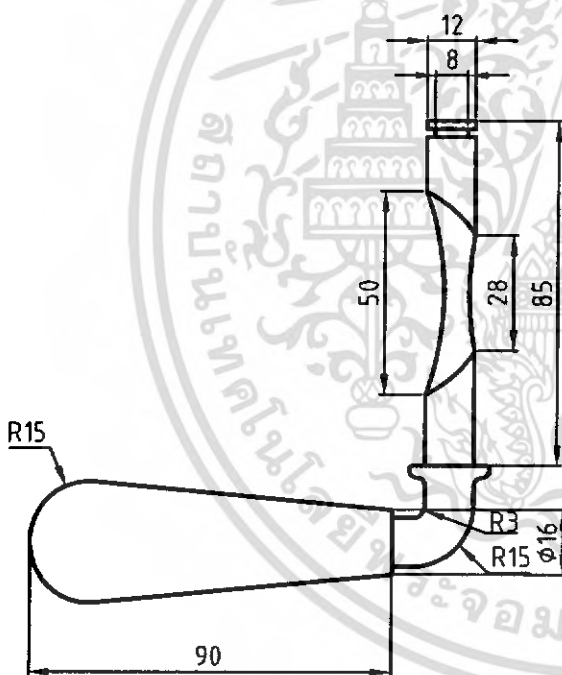
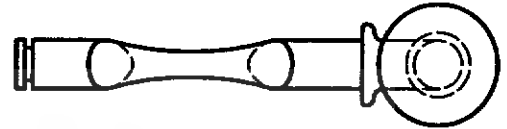
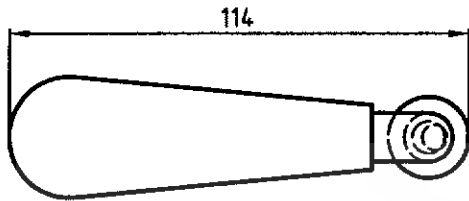
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้เพื่อการศึกษา การวิจัยและพัฒนา การเรียนการสอน และการฝึกอบรม  
 ไม่ว่ากรรมใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



16	เพลาสไลด์	∅64 x 720 mm	Iron	016	1
Pos.	Part Name and Remark	Dimension	Material	Drawing No.	Reg
Scale 1: 7.1	Drawn	Pongsiri Sukkaseam		King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang	
	Designer	Pongsiri Sukkaseam			
	Approved				
	Development of Surface Grinding Machine				Drawing No. DSGM01

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการศึกษา

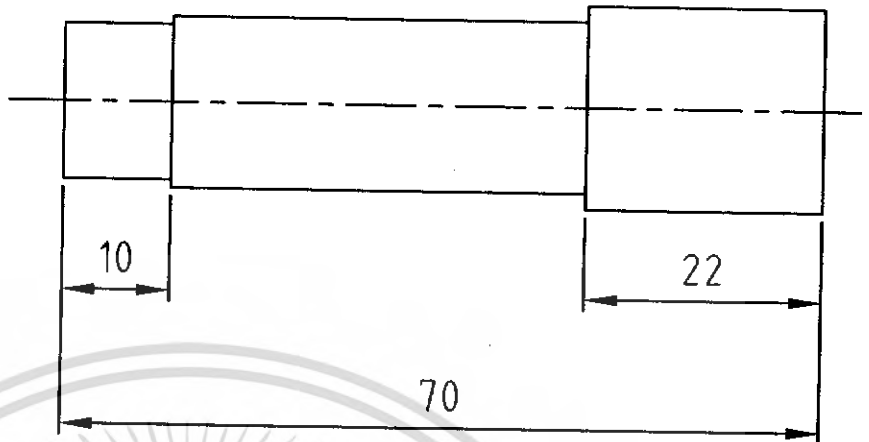
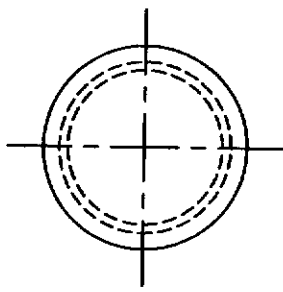
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมีเหตุดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีารน ำไปใช้



17	ตัวล็อกเพดาลสโตร์	∅20 x 150 mm	Iron	017	1
Pos.	Part Name and Remark	Dimention	Material	Drawing No.	Reg
Scale 1 : 1.72	Drawn	Pongsiri Sukkaseam		King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang	
	Designer	Pongsiri Sukkaseam			
	Approved				
	การศึกษาค้นคว้า พัฒนา และออกแบบเครื่องจักรกลการแปรรูปโลหะ			การควบคุมคุณภาพ	
Development of Surface Grinding Machine					Drawing No. DSGM01

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการ

ไม่ว่าการันใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามเผยแพร่โดยไม่ได้รับอนุญาตจากทางสถาบัน



M16

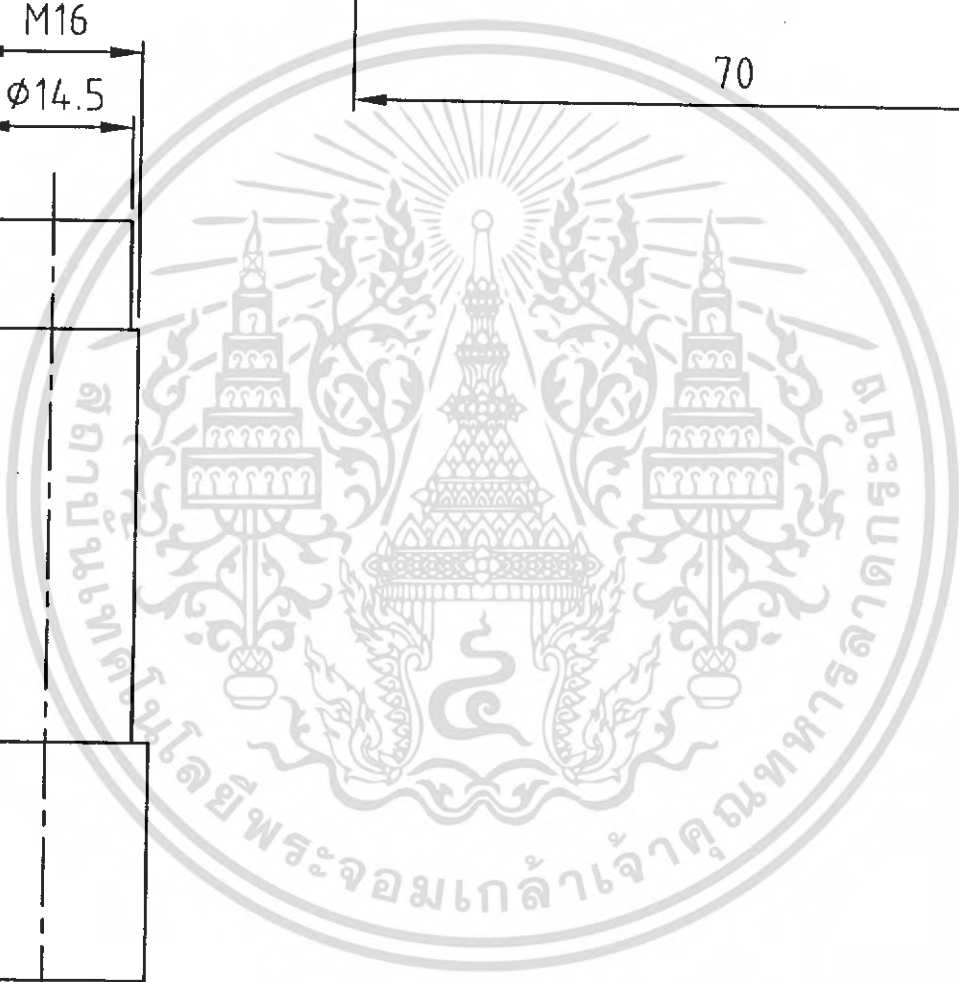
$\phi 14.5$

$\phi 19$

10

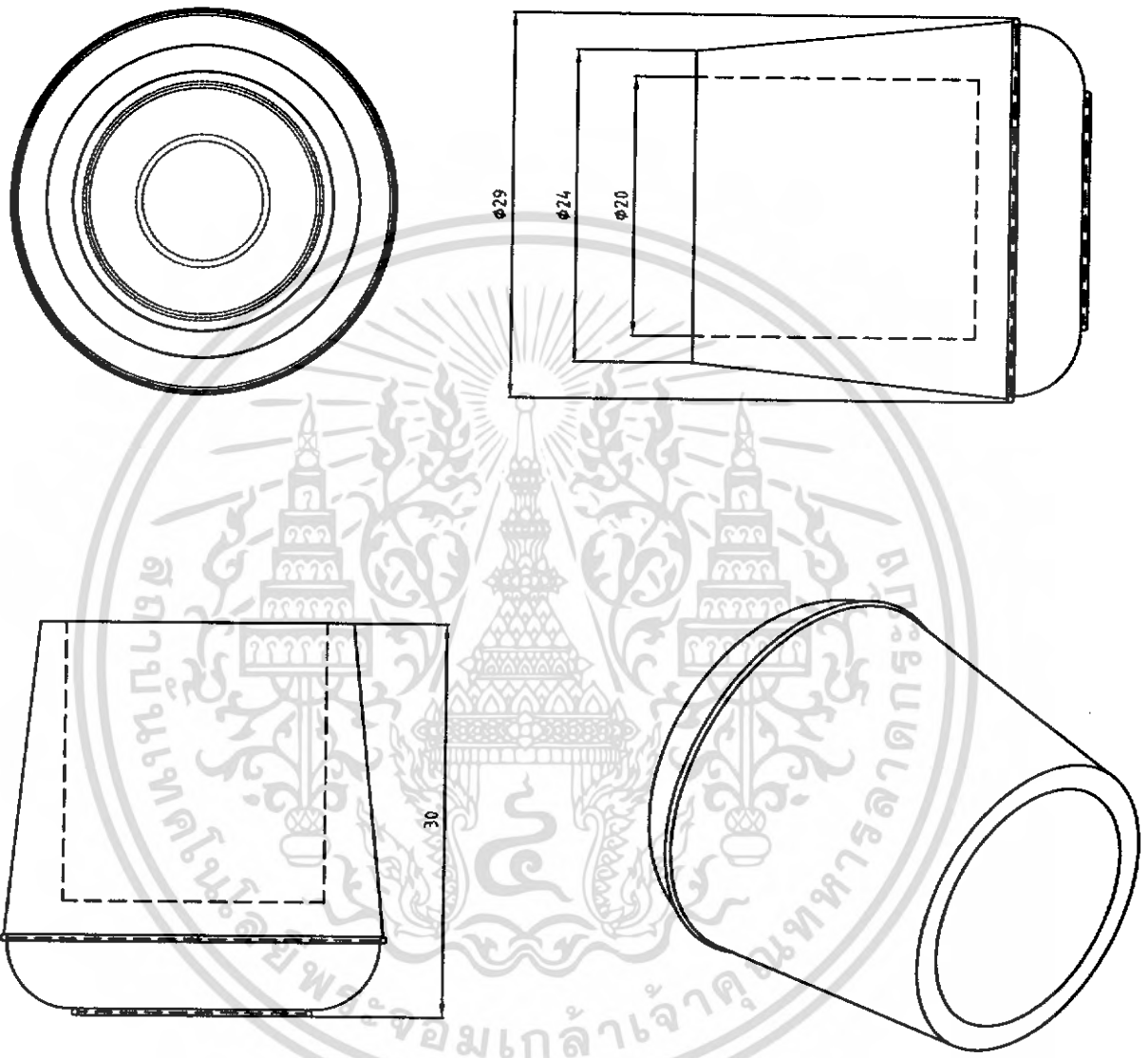
22

70



18	ตัวรับระดับขาโต๊ะ	$\phi 120 \times 70$ mm	Iron	018	1
Pos.	Part Name and Remark	Dimension	Material	Drawing No.	Reg
Scale 1 : 0.65	Drawn	Pongsiri Sukkaseam		King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang	
	Designer	Pongsiri Sukkaseam			
	Approved				
		Development of Surface Grinding Machine		Drawing No. DSGM01	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้ทำไปโดยไม่ระบายนับการค่า  
 ไม่วารณใด ๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มี การน ำไปใช้



19	ดูยางรองขาโต๊ะ	$\phi 29 \times 30$ mm	Rubber	019	4
Pos.	Part Name and Remark	Dimension	Material	Drawing No.	Reg
Scale 1: 0.5	Drawn	Pongsiri Sukkaseam		King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang	
	Designer	Pongsiri Sukkaseam			
	Approved				
	Development of Surface Grinding Machine			Drawing No. DSGM01	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้ภายในเท่านั้น ไม่ควรเผยแพร่โดยไม่ได้รับอนุญาต  
 ไม่ควรนำเอกสารนี้ไปใช้ในการเรียนการสอน การวิจัย การพัฒนาผลิตภัณฑ์ หรือการตีพิมพ์โดยไม่ได้รับอนุญาต  
 ไม่ควรนำเอกสารนี้ไปใช้ในการโฆษณา การตลาด หรือการประชาสัมพันธ์โดยไม่ได้รับอนุญาต