

สำนักหอสมุดกลาง พระจอมเกล้าลาดกระบัง

สี่พหุนามเชิงตั้งฉากใหม่และการประยุกต์

FOUR NEW ORTHOGONAL POLYNOMIALS AND APPLICATIONS



รฟ.  
ร 3126  
9549

เลขหมู่.....  
เลขทะเบียน..... 73338  
วัน,เดือน,ปี 12 ก.ค. 2559

b. 11790143  
i.....

ปัญหาพิเศษนี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต  
ภาควิชาคณิตศาสตร์และวิทยาการคอมพิวเตอร์  
คณะวิทยาศาสตร์  
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง  
ปีการศึกษา 2549

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

**FOUR NEW ORTHOGONAL POLYNOMIALS AND  
APPLICATIONS**



**A SPECIAL PROJECT SUBMITTED IN PARTIAL FULFILLMENT  
OF THE REQUIREMENT FOR THE DEGREE OF BACHELOR OF SCIENCE  
DEPARTMENT OF MATHEMATICS AND COMPUTER SCIENCE  
FACULTY OF SCIENCE  
KING MONGKUT'S INSTITUTE OF TECHNOLOGY LARDKRABANG  
ACADEMIC YEAR 2006**

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



หัวข้อปัญหาพิเศษ	สี่พหุนามเชิงตั้งฉากใหม่และการประยุกต์		
ชื่อนักศึกษา	นายจิตติวัฒน์	ทิวากรสกุล	46050588
	นางสาวเหมือนฝัน	ประเสริฐรัตน์	46050601
	นายโอม	เอี่ยมคง	46050603
ปริญญา	วิทยาศาสตรบัณฑิต		
ภาควิชา	ภาควิชาคณิตศาสตร์และวิทยาการคอมพิวเตอร์ คณะวิทยาศาสตร์		
สาขาวิชา	คณิตศาสตร์ประยุกต์		
ปีการศึกษา	2549		
อาจารย์ที่ปรึกษา	รศ.ดร.ไมตรี โพธิ์สุข		
	รศ.ผ่องพรรณ รัตนธนาวัฒน์		

### บทคัดย่อ

ในปัญหาพิเศษฉบับนี้จะกล่าวถึงพหุนามเชิงตั้งฉากและเสนอพหุนามเชิงตั้งฉากที่สร้างขึ้นใหม่โดยมีฟังก์ชันถ่วงสี่ฟังก์ชัน พร้อมทั้งนำเสนอการประยุกต์ใช้พหุนามเชิงตั้งฉากที่สร้างขึ้นมาในการคำนวณเชิงตัวเลขสองแบบ การประยุกต์ใช้สองแบบนี้ ได้แก่ การหาค่าปริพันธ์เชิงตัวเลข และการหาผลเฉลยเชิงตัวเลขของสมการเชิงอนุพันธ์สามัญ ทั้งมีการยกตัวอย่างประกอบ

<b>Special Project Title</b>	FOUR NEW ORTHOGONAL POLYNOMIALS AND APPLICATION	
<b>Student</b>	Mr. Thitiwat Tiwakornsakul	46050588
	Miss Muanfan Prasertrat	46050601
	Mr. Ohm Eamkhong	46050603
<b>Degree</b>	Bachelor of Science	
<b>Department</b>	Mathematics and Computer Science, Faculty of Science	
<b>Program</b>	Applied Mathematics	
<b>Academic Year</b>	2006	
<b>Special Project Advisor</b>	Assoc.Prof.Dr.Maitree Podisuk Assoc.Prof.Pongpan Rattanathanawan	

## ABSTRACT

The purpose of this special problem is to study some types of orthogonal polynomials. There are two selected types of applications of orthogonal polynomials in numerical computation. These three types of applications are; numerical integration and numerical solution of the ordinary differential equation. Some examples are illustrated.

## กิตติกรรมประกาศ

ขอกราบขอบพระคุณ รศ.ดร.ไมตรี โปธิ์สุข และ รศ.ผ่องพรรณ รัตนธนาวันต์ ซึ่งเป็นอาจารย์ที่ปรึกษาเป็นอย่างสูง ที่กรุณาให้แนะนำอันเกิดประโยชน์ในการจัดทำปัญหาพิเศษ รวมทั้งได้กรุณาเสียดเวลาช่วยตรวจทานแก้ไขปัญหาพิเศษฉบับนี้ให้สำเร็จสมบูรณ์ยิ่งขึ้นทั้งยังดูแลเอาใจใส่การทำงานของคณะผู้จัดทำและให้ความรู้ พร้อมกับประสบการณ์ที่ดีต่างๆ ตลอดจน

ขอกราบขอบพระคุณ รศ.พัชรินทร์ เหมโชติ และ รศ.กฤษฎา ไตรสุรัตน์ ซึ่งทำหน้าที่เป็นกรรมการสอบ พร้อมกับให้คำแนะนำ และถามคำถามที่เกิดประโยชน์แก่คณะผู้ศึกษาเพื่อนำไปปรับปรุงแก้ไข และพัฒนาให้ดีขึ้นทำงานของคณะผู้จัดทำและให้ความรู้ พร้อมกับประสบการณ์ที่ดีต่างๆ ตลอดจน

ขอกราบขอบพระคุณคณาจารย์ประจำภาควิชาคณิตศาสตร์และวิทยาการคอมพิวเตอร์ทุกท่านที่คอยสั่งสอนและประสิทธิ์ประสาทวิชาองค์ความรู้ต่างๆ ให้แก่ผู้จัดทำโดยตลอดมา รวมถึงเจ้าหน้าที่ประจำภาควิชาทุกท่านที่ช่วยเหลือในด้านการอำนวยความสะดวกเกี่ยวกับอุปกรณ์ที่จำเป็นต่างๆ

ขอกราบขอบพระคุณพี่ๆสำนักวิจัยและบริการคอมพิวเตอร์ทุกท่านสำหรับโปรแกรมและคำแนะนำต่างๆ

ขอกราบขอบพระคุณบิดา มารดาที่ได้ให้การสนับสนุนทุกประการทางการศึกษาของผู้จัดทำ และยังให้กำลังใจตลอดมาจนถึงปัจจุบัน

ขอขอบคุณเพื่อนๆ พี่ๆ น้องๆทุกท่านที่สำหรับคำแนะนำที่ดี กำลังใจที่มอบให้

คณะผู้จัดทำ

มีนาคม 2550

## สารบัญ

	หน้า
บทคัดย่อภาษาไทย.....	I
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ.....	II
กิตติกรรมประกาศ.....	III
สารบัญ.....	IV
สารบัญตาราง.....	V
<b>บทที่ 1 บทนำ.....</b>	<b>1</b>
1.1 ความสำคัญและที่มาของปัญหาพิเศษ.....	1
1.2 วัตถุประสงค์ของปัญหาพิเศษ.....	1
1.3 ขอบเขตของปัญหาพิเศษ.....	2
1.4 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ.....	2
1.5 อุปกรณ์ที่ใช้ในการทำปัญหาพิเศษ.....	2
<b>บทที่ 2 บทนิยามและทฤษฎีบทของพหุนามเชิงตั้งฉาก.....</b>	<b>3</b>
2.1 พหุนามเชิงตั้งฉาก.....	3
2.1.1 นิยามที่ 1.....	3
2.1.2 นิยามที่ 2.....	3
2.1.3 ทฤษฎีบทที่ 1.....	3
2.1.4 ทฤษฎีบทที่ 2.....	6
2.2 เกาส์-ควอดเรเจอร์.....	6
<b>บทที่ 3 ขั้นตอนการดำเนินงาน.....</b>	<b>8</b>
<b>บทที่ 4 การนำพหุนามเชิงตั้งฉากไปใช้ในการคำนวณเชิงตัวเลข.....</b>	<b>9</b>
4.1 รูปแบบฟังก์ชัน.....	9
4.1.1 ฟังก์ชันถ่วงตัวที่หนึ่ง.....	9
4.1.2 ฟังก์ชันถ่วงตัวที่สอง.....	11
4.1.3 ฟังก์ชันถ่วงตัวที่สาม.....	13

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นิยมนำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

	หน้า
4.1.4 ฟังก์ชันถ่วงตัวที่สี่.....	15
4.2 รูปแบบของเกาส์-ลวอตเตอร์เจอร์.....	21
4.3 การปรับปรุงรูปแบบวิธีรุงเง-คุดตา.....	25
4.3.1 จาก $w(x) = \frac{1}{\sqrt{1+x}}$ , $a = 0$ และ $b = 1$ .....	30
4.3.2 จาก $w(x) = \sqrt{1+x}$ , $a = 0$ และ $b = 1$ .....	34
4.3.3 จาก $w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x}}$ , $a = 0$ และ $b = 1$ .....	38
4.3.4 จาก $w(x) = \sqrt{1-x}$ , $a = 0$ และ $b = 1$ .....	42
4.4 ตัวอย่างการวิเคราะห์เชิงตัวเลข.....	46
4.4.1 ตัวอย่างที่ 1.....	46
4.4.2 ตัวอย่างที่ 2.....	48
4.4.3 ตัวอย่างที่ 3.....	50
4.4.4 ตัวอย่างที่ 4.....	52
<b>บทที่ 5 บทสรุปการดำเนินการปัญหาพิเศษ.....</b>	<b>56</b>
<b>ภาคผนวก.....</b>	<b>57</b>
คู่มือใช้โปรแกรม.....	ก
ตารางศัพท์.....	ฉ
<b>บรรณานุกรม.....</b>	<b>58</b>

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## สารบัญตาราง

ตารางที่	หน้า
1.1 รูปแบบของพหุนามเชิงตั้งฉากที่ได้รับความนิยม.....	1
4.1 ค่าราก $p_n(x)$ ของฟังก์ชันถ่วงน้ำหนัก $w(x) = \frac{1}{\sqrt{1+x}}$ .....	17
4.2 ค่าราก $p_n(x)$ ของฟังก์ชันถ่วงน้ำหนัก $w(x) = \sqrt{1+x}$ .....	18
4.3 ค่าราก $p_n(x)$ ของฟังก์ชันถ่วงน้ำหนัก $w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x}}$ .....	19
4.4 ค่าราก $p_n(x)$ ของฟังก์ชันถ่วงน้ำหนัก $w(x) = \sqrt{1-x}$ .....	20
4.5 ค่าของ $A_k$ เมื่อ $k=1,2,3,\dots,7$ จาก $w(x) = \frac{1}{\sqrt{1+x}}$ .....	21
4.7 ค่าของ $A_k$ เมื่อ $k=1,2,3,\dots,7$ จาก $w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x}}$ .....	23
4.8 ค่าของ $A_k$ เมื่อ $k=1,2,3,\dots,7$ จาก $w(x) = \sqrt{1-x}$ .....	24
4.9 ค่าของ $\int_{-2}^0 \frac{x}{x-3} dx$ โดยใช้ฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.1 และ 4.5.....	46
4.10 ค่าของ $\int_{-2}^0 \frac{x}{x-3} dx$ โดยใช้ฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.2 และ 4.6.....	46
4.11 ค่าของ $\int_{-2}^0 \frac{x}{x-3} dx$ โดยใช้ฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.3 และ 4.7.....	47
4.12 ค่าของ $\int_{-2}^0 \frac{x}{x-3} dx$ โดยใช้ฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.4 และ 4.8.....	47
4.13 ค่าของ $\int_0^{0.5} \frac{2x^2}{\sqrt{1+xdx}}$ โดยใช้ฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.1 และ 4.5.....	48
4.14 ค่าของ $\int_0^{0.5} \frac{2x^2}{\sqrt{1+xdx}}$ โดยใช้ฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.2 และ 4.6.....	48
4.15 ค่าของ $\int_0^{0.5} \frac{2x^2}{\sqrt{1+xdx}}$ โดยใช้ฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.3 และ 4.7.....	49
4.16 ค่าของ $\int_0^{0.5} \frac{2x^2}{\sqrt{1+xdx}}$ โดยใช้ฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.4 และ 4.8.....	49
4.17 ค่าของ $\int_0^{0.5} \sin(x^4)$ โดยใช้ฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.1 และ 4.5.....	50
4.18 ค่าของ $\int_0^{0.5} \sin(x^4)$ โดยใช้ฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.2 และ 4.6.....	50
4.19 ค่าของ $\int_0^{0.5} \sin(x^4)$ โดยใช้ฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.3 และ 4.7.....	51

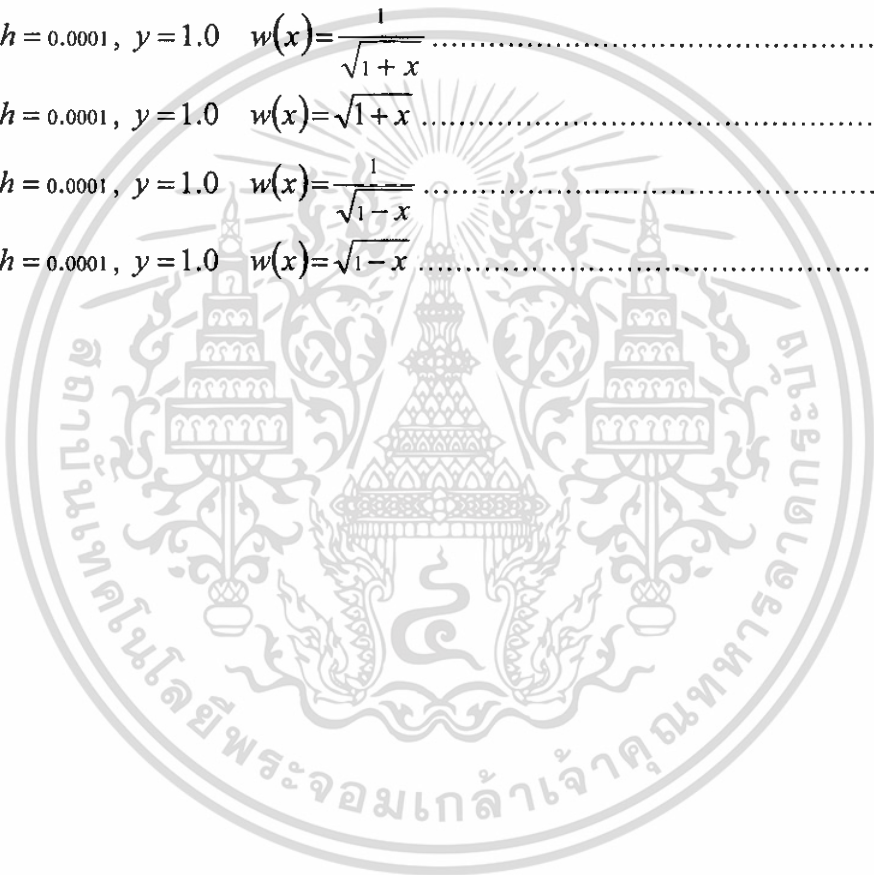
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นิยมนำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางที่

หน้า

4.20	ค่าของ $\int_0^{0.5} \sin(x^4)$ โดยใช้ฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.4 และ 4.8.....	51
4.21	$x = 0.1, h = 0.1, y = 1.0$ $w(x) = \frac{1}{\sqrt{1+x}}$ .....	52
4.22	$x = 0.1, h = 0.1, y = 1.0$ $w(x) = \sqrt{1+x}$ .....	52
4.23	$x = 0.1, h = 0.1, y = 1.0$ $w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x}}$ .....	53
4.24	$x = 0.1, h = 0.1, y = 1.0$ $w(x) = \sqrt{1-x}$ .....	53
4.25	$x = 0.1, h = 0.0001, y = 1.0$ $w(x) = \frac{1}{\sqrt{1+x}}$ .....	54
4.26	$x = 0.1, h = 0.0001, y = 1.0$ $w(x) = \sqrt{1+x}$ .....	54
4.27	$x = 0.1, h = 0.0001, y = 1.0$ $w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x}}$ .....	55
4.28	$x = 0.1, h = 0.0001, y = 1.0$ $w(x) = \sqrt{1-x}$ .....	55



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

# บทที่ 1

## บทนำ

### 1.1 ความสำคัญและที่มาของปัญหาพิเศษ

ในปัจจุบันนี้มีผู้สนใจศึกษาเกี่ยวกับพหุนามเชิงตั้งฉากเป็นจำนวนมาก อีกทั้งพหุนามเชิงตั้งฉากนั้นมีประโยชน์มากในการนำไปใช้คำนวณด้านต่างๆ จึงได้มีการจัดทำปัญหาพิเศษเรื่องนี้ขึ้นเพื่อสร้างพหุนามเชิงตั้งฉากขึ้นมาใหม่ เพื่อนำไปใช้ในการคำนวณเชิงตัวเลข

พหุนามเชิงตั้งฉากเป็นวงศ์ของพหุนาม  $\{p_k(x)\}$  นิยามบนพิสัย  $[a, b]$  โดยความสัมพันธ์

$$\int_a^b w(x)p_k(x)q_m(x)dx = 0$$

ซึ่ง  $w(x)$  เป็นฟังก์ชันถ่วงและ  $q_m(x)$  เป็นพหุนามดีกรี  $m$  ใดๆที่  $0 \leq m \leq k-1$

ตารางที่ 1.1 รูปแบบของพหุนามเชิงตั้งฉากที่ได้รับความนิยม

ชื่อ	$w(x)$	$a$	$b$
Legendre	1	-1	1
Jacobi	$(1-x)^\alpha(1+x)^\beta$	-1	1
Chebyshev	$\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$	-1	1
Chebyshev	$\sqrt{1-x^2}$	-1	1
Laguerre	$e^{-x}$	0	$\infty$
Hermite	$e^{-x^2}$	$-\infty$	$\infty$

### 1.2 วัตถุประสงค์ของการทำปัญหาพิเศษ

ในปัญหาพิเศษฉบับนี้จะกล่าวถึงพหุนามเชิงตั้งฉากและการสร้างพหุนามเชิงตั้งฉากขึ้นมาใหม่ โดยมีวัตถุประสงค์ดังนี้

- 1.2.1 เพื่อศึกษารูปแบบต่างๆของพหุนามเชิงตั้งฉาก
- 1.2.2 เพื่อสร้างพหุนามเชิงตั้งฉากขึ้นมาใหม่
- 1.2.3 เพื่อนำพหุนามเชิงตั้งฉากที่สร้างขึ้นมาใหม่ไปใช้ในการคำนวณเชิงตัวเลขสองแบบ ซึ่งได้แก่ การประมาณค่าปริพันธ์ และการประมาณผลเฉลยเชิงตัวเลขของสมการเชิงอนุพันธ์สามัญ

- 1.2.4 เพื่อผู้ที่มีความสนใจและต้องการศึกษาหาความรู้เกี่ยวกับพหุนามเชิงตั้งฉากจะได้นำพหุนามเชิงตั้งฉากที่สร้างขึ้นมานี้ไปประยุกต์ใช้งานด้านต่างๆ

### 1.3 ขอบเขตของปัญหาพิเศษ

แสดงวิธีสร้างพหุนามเชิงตั้งฉากนี้ และการนำพหุนามเชิงตั้งฉากเหล่านี้ไปประยุกต์ใช้ในงานด้านต่างๆ โดยจะสร้างลำดับของพหุนามเชิงตั้งฉากขึ้นมาใหม่ โดยแบ่งน้ำหนัก  $w(x)$  ออกเป็นสี่ส่วนคือ

$$w(x) = \frac{1}{\sqrt{1+x}} \quad a=0 \quad b=1$$

$$w(x) = \sqrt{1+x} \quad a=0 \quad b=1$$

$$w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x}} \quad a=0 \quad b=1$$

$$w(x) = \sqrt{1-x} \quad a=0 \quad b=1$$

### 1.4 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

- 1.4.1 สามารถนำพหุนามเชิงตั้งฉากที่สร้างขึ้นมานี้ไปประยุกต์ใช้ในการแก้ปัญหาต่างๆ ทาง คณิตศาสตร์
- 1.4.2 เป็นแนวทางสำหรับผู้ต้องการศึกษาเกี่ยวกับพหุนามเชิงตั้งฉาก

### 1.5 อุปกรณ์ที่ใช้ในการทำปัญหาพิเศษ

- 1.5.1 เครื่องคอมพิวเตอร์
- 1.5.2 โปรแกรม JAVA
- 1.5.3 โปรแกรม PHP
- 1.5.4 โปรแกรม C
- 1.5.5 Flash Drive
- 1.5.6 กระดาษ A4
- 1.5.7 ปากกา ดินสอ ขางลบ และน้ำยาลบคำผิด

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## บทที่ 2

### บทนิยามและทฤษฎีบทของพหุนามเชิงตั้งฉาก

ในบทนี้เราจะแสดงบทนิยามและทฤษฎีบทที่เกี่ยวกับพหุนามเชิงตั้งฉากและเกาส์-ควอดเตรเจอร์

#### 2.1 พหุนามเชิงตั้งฉาก

2.1.1 นิยามที่ 1 ให้  $p_k(x)$  เป็นพหุนามกำลัง  $k$  เรียก  $p_k(x)$  ว่าเป็นพหุนามเชิงตั้งฉาก ในช่วงปิด  $[a,b]$  ตามฟังก์ชันถ่วง  $w(x)$  ถ้า

$$\int_a^b w(x)p_k(x)q_m(x)dx = 0$$

เมื่อ  $q_m(x)$  เป็นพหุนามกำลัง  $m$  ใดๆที่  $0 \leq m \leq k-1$

2.1.2 นิยามที่ 2 ให้  $p_0(x), p_1(x), p_2(x), \dots, p_k(x), \dots$  เป็นอันดับของพหุนาม จะเรียกว่าเป็นอันดับของพหุนามเชิงตั้งฉากในช่วงปิด  $[a,b]$  ตามฟังก์ชันถ่วง  $w(x)$  ถ้าทุกๆพหุนาม  $p_i(x)$  เมื่อ  $i = 0, 1, 2, \dots, k, \dots$  เป็นพหุนามเชิงตั้งฉากในช่วงปิด  $[a,b]$  ตามฟังก์ชันถ่วง  $w(x)$  ( $w(x)$  มีค่าเป็นบวกหรือมากกว่าศูนย์ตลอดช่วงเปิด  $(a,b)$ )

2.1.3 ทฤษฎีบทที่ 1 พหุนาม  $p_k(x)$  ที่ทำให้  $\int_a^b w(x)p_k(x)q_m(x)dx = 0$  สำหรับทุกพหุนาม  $q_m(x)$  ที่  $0 \leq m \leq k-1$  มีจริงและมีเพียงหนึ่งเดียวเท่านั้น (ยกเว้นพหุนามเป็นผลคูณของ  $p_k(x)$  กับค่าคงที่ใดๆ)

พิสูจน์ เมื่อ  $q_m(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_{m-1}x^{m-1} + x^m$

และ 
$$\int_a^b w(x)p_k(x)q_m(x)dx = 0, m \leq n-1 \quad (2.1.3.1)$$

ถ้า (2.1.3.1) เป็นจริงสำหรับ  $q_m(x)$  แล้ว (2.1.3.1) จะเป็นจริง

เมื่อ  $q_m(x)$  เป็น  $1, x, x^2, \dots, x^m$  ด้วย

นั่นคือเป็นจริงสำหรับ  $q_m(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_{m-1}x^{m-1} + x^m$  ใดๆ

ดังนั้นสิ่งที่ต้องการคือ

$$\int_a^b w(x)(a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_{k-1}x^{k-1} + x^k) dx = 0$$

$$\int_a^b w(x)(a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_{k-1}x^{k-1} + x^k) x dx = 0$$

$$\int_a^b w(x)(a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_{k-1}x^{k-1} + x^k) x^2 dx = 0$$

⋮

$$\int_a^b w(x)(a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_{k-1}x^{k-1} + x^k) x^{k-1} dx = 0$$

ถ้าให้  $c_i = \int_a^b w(x)x^i dx$  เมื่อ  $i = 0, 1, 2, \dots, 2k-1$

$$a_0c_0 + a_1c_1 + a_2c_2 + \dots + a_{k-1}c_{k-1} = -c_k$$

$$a_0c_1 + a_1c_2 + a_2c_3 + \dots + a_{k-1}c_k = -c_{k+1}$$

$$a_0c_2 + a_1c_3 + a_2c_4 + \dots + a_{k-1}c_{k+1} = -c_{k+2}$$

$$a_0c_{k-1} + a_1c_k + a_2c_{k+1} + \dots + a_{k-1}c_{2k-2} = -c_{2k-1}$$

∴ มีสมการอยู่  $k$  สมการและมีตัวแปรที่ไม่รู้ค่า  $k$  ตัว ตัวแปรที่ไม่รู้ค่า  $k$  คือ  $a_0, a_1, a_2, \dots, a_{k-1}$

ให้  $C$  เป็น  $k \times k$  เมตริกซ์โดยที่

$$C = \begin{pmatrix} c_0 & c_1 & c_2 & \dots & c_{k-1} \\ c_1 & c_2 & c_3 & \dots & c_k \\ c_2 & c_3 & c_4 & \dots & c_{k+1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ c_{k-1} & c_k & c_{k+1} & \dots & c_{2k-2} \end{pmatrix}$$

จะต้องพิสูจน์ว่า  $|C| \neq 0$

เมื่อ  $|C|$  เป็นค่าตัวกำหนด(ดีเทอร์มิแนนต์)ของเมตริกซ์  $C$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ถ้า  $|C| \neq 0$  แล้วค่า  $a_0, a_1, a_2, \dots, a_{k-1}$  มีจริงและมีเพียงจุดเดียว นั่นคือ

$p_k(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_{k-1}x^{k-1} + x^k$  มีจริงและมีเพียงหนึ่งเดียวเท่านั้น

สมมติ  $|C| = 0$  จะสามารถหา  $b_0, b_1, b_2, \dots, b_{k-1}$  ที่ทำให้

$$b_0c_0 + b_1c_1 + b_2c_2 + \dots + b_{k-1}c_{k-1} = 0 \quad \dots(1)$$

$$b_0c_1 + b_1c_2 + b_2c_3 + \dots + b_{k-1}c_k = 0 \quad \dots(2)$$

$$b_0c_2 + b_1c_3 + b_2c_4 + \dots + b_{k-1}c_{k+1} = 0 \quad \dots(3)$$

$$\dots$$

$$b_0c_{k-1} + b_1c_k + b_2c_{k+1} + \dots + b_{k-1}c_{2k-2} = 0 \quad \dots(k)$$

นั่นคือ

$$(1) \times b_0 \cdot \int_a^b w(x)(b_0^2 + b_0b_1x + b_0b_2x^2 + \dots + b_0b_{k-1}x^{k-1}) dx = 0 \quad \dots(k+1)$$

$$(2) \times b_1 \cdot \int_a^b w(x)(b_0b_1 + b_1^2x + b_1b_2x^2 + \dots + b_1b_{k-1}x^{k-1}) dx = 0 \quad \dots(k+2)$$

$$(3) \times b_2 \cdot \int_a^b w(x)(b_0b_2 + b_1b_2x + b_2^2x^2 + \dots + b_2b_{k-1}x^{k-1}) dx = 0 \quad \dots(k+3)$$

$$\dots$$

$$(k) \times b_{k-1} \cdot \int_a^b w(x)(b_0b_{k-1} + b_1b_{k-1}x + b_2b_{k-1}x^2 + \dots + b_{k-1}^2x^{k-1}) dx = 0 \quad \dots(2k)$$

เมื่อนำสมการที่  $(k+1) + (k+2) + (k+3) + \dots + (2k)$  จะได้

$$\int_a^b w(x)(b_0 + b_1x + b_2x^2 + \dots + b_{k-1}x^{k-1})^2 dx = 0$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

แต่  $w(x)[b_0 + b_1x + b_2x^2 + \dots + b_{k-1}x^{k-1}]^2 > 0$

เพราะฉะนั้น  $\int_a^b w(x)(b_0 + b_1x + b_2x^2 + \dots + b_{k-1}x^{k-1})^2 dx > 0$

$\therefore$  เกิดการขัดแย้ง ดังนั้นจะได้ว่า  $|C| \neq 0$  นั่นคือ  $a_0, a_1, a_2, \dots, a_{k-1}$  มีจริงเพียงชุดเดียวซึ่งทำให้  $p_k(x)$  มีจริงและมีเพียงหนึ่งเดียว

**2.1.4 ทฤษฎีบทที่ 2** ถ้า  $p_k(x)$  เป็นพหุนามเชิงตั้งฉากในช่วงปิด  $[a, b]$  ตามฟังก์ชันถ่วง  $w(x)$  แล้วรากทั้งหมดของ  $p_k(x)$  จะเป็นเลขจำนวนจริงและอยู่ในช่วงเปิด  $(a, b)$

**พิสูจน์** ให้  $x_1, x_2, x_3, \dots, x_m$  เป็นรากของ  $p_k(x)$  ซึ่งเป็นเลขจำนวนจริงและอยู่ในช่วงเปิด  $(a, b)$  และรากแต่ละตัวนี้มีผลคูณซ้ำกันเป็นเลขคี่

สมมติว่า  $m < k$

ให้  $Q_m(x) = (x - x_1)(x - x_2) \dots (x - x_m)$

ถ้า  $m = 0$  แล้ว  $p_k(x)$  จะไม่มีรากที่ผลคูณซ้ำกันเป็นจำนวนคี่ ดังนั้น

$\int_a^b w(x)p_k(x)dx \neq 0$  ซึ่งขัดแย้งกับความเป็นจริง

$\therefore m \neq 0$

และ  $P_m(x)$  และ  $p_k(x)$  จะเปลี่ยนเครื่องหมาย ( จากบวกเป็นลบ หรือจากลบเป็นบวกที่จุดเดียวกัน)

$\therefore Q_m(x)p_k(x)$  จะไม่เปลี่ยนเครื่องหมายในช่วงเปิด  $(a, b)$

นั่นคือ  $Q_m(x)p_k(x)$  ไม่เป็นบวกก็เป็นลบเพียงอย่างเดียวในช่วงเปิด  $(a, b)$

$\int_a^b w(x)Q_m(x)p_k(x)dx \neq 0$

ขัดแย้งกับความเป็นจริงของ  $p_k(x)$

$\therefore m < k$  และจะได้  $m = k$

$\therefore p_k(x)$  มีรากทั้งหมดอยู่ในช่วงเปิด  $(a, b)$  และรากแต่ละตัวมีผลคูณซ้ำเป็นหนึ่ง

## 2.2 เกาส์-ควอดเรเจอร์

รูปแบบของเกาส์-ควอดเรเจอร์  $n$  จุดสำหรับการหาปริพันธ์จำกัดเขตบนช่วงปิด  $[a, b]$  คือ

$$\int_a^b w(x)f(x)dx \cong \sum_{k=1}^n A_k f(x_k) \quad (2.2.1)$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

$x_k$  คือค่ารากของพหุนามเชิงตั้งฉาก  $p_n(x)$  ของดีกรี  $n$  บนช่วงปิด  $[a, b]$  ซึ่งสอดคล้องกับฟังก์ชันถ่วง  $w(x)$  และ  $A_k$  สามารถหาได้จากสูตรดังนี้

$$A_k = \frac{1}{p_n'(x_k)} \int_a^b \frac{w(x)p_n(x)}{x-x_k} dx \quad (2.2.2)$$

จาก (2.2.1) จะมีมีค่าคลาดเคลื่อนเมื่อ  $f(x)$  เป็นพหุนามดีกรี  $m \leq 2n-1$

รูปแบบของนิวตัน โค้ช  $n$  จุดสำหรับการหาปริพันธ์จำกัดเขตบนช่วงปิด  $[a, b]$  คือ

$$\int_a^b f(x) dx \cong \sum_{k=1}^n A_k f(x_k) \quad (2.2.3)$$

โดยค่า  $A_k$  และ  $x_k$  หากสมการพีชคณิตเชิงเส้น

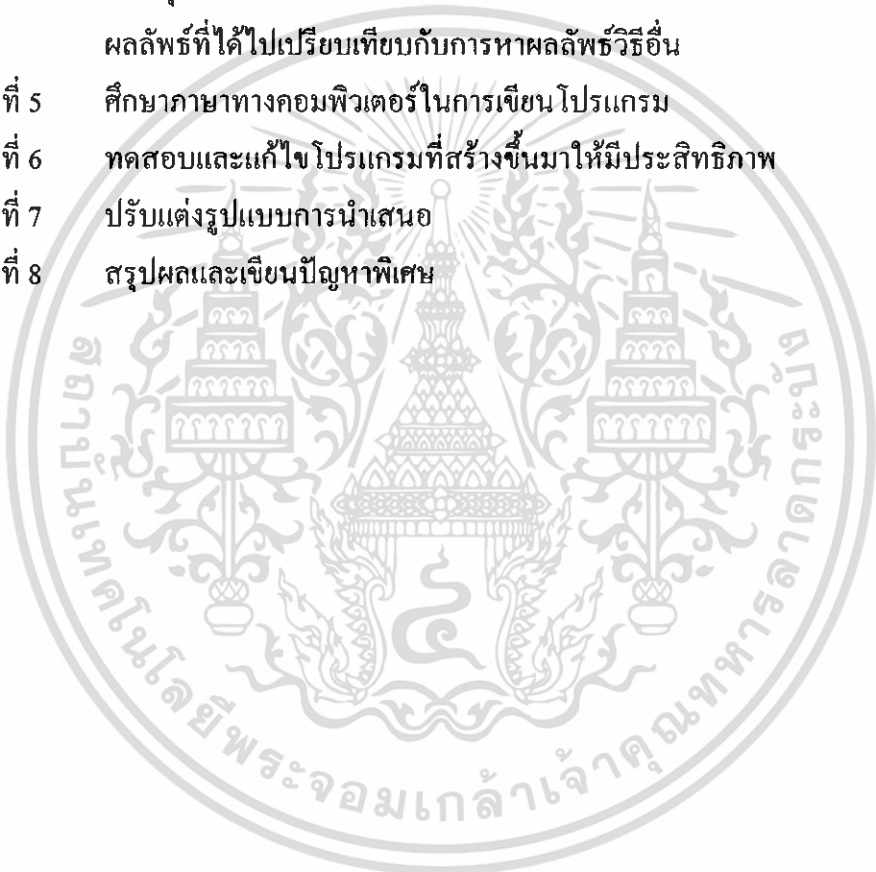
$$\begin{aligned} A_1 + A_2 + \dots + A_n &= b-a \\ A_1 x_1 + A_2 x_2 + \dots + A_n x_n &= \int_a^b x dx \\ \vdots & \\ A_1 x_1^{n-1} + A_2 x_2^{n-1} + \dots + A_n x_n^{n-1} &= \int_a^b x^{n-1} dx \end{aligned} \quad (2.2.4)$$

จาก (2.2.3) จะมีมีค่าคลาดเคลื่อนเมื่อ  $f(x)$  เป็นพหุนามดีกรี  $m \leq n-1$

### บทที่ 3

#### ขั้นตอนการดำเนินงาน

- ขั้นตอนที่ 1 ค้นคว้าเกี่ยวกับพหุนามเชิงตั้งฉากในรูปแบบต่างๆ ทางอินเทอร์เน็ต วิทยานิพนธ์และงานวิจัยต่างๆ
- ขั้นตอนที่ 2 รวบรวม เรียบเรียงและศึกษาทำความเข้าใจพหุนามเชิงตั้งฉากที่ได้มา
- ขั้นตอนที่ 3 ทำการสร้างพหุนามเชิงตั้งฉากขึ้นมาใหม่
- ขั้นตอนที่ 4 นำพหุนามเชิงตั้งฉากที่สร้างขึ้นมาใหม่ไปใช้ในการคำนวณและลองนำผลลัพธ์ที่ได้ไปเปรียบเทียบกับผลการหาผลลัพธ์วิธีอื่น
- ขั้นตอนที่ 5 ศึกษาภาษาทางคอมพิวเตอร์ในการเขียน โปรแกรม
- ขั้นตอนที่ 6 ทดสอบและแก้ไข โปรแกรมที่สร้างขึ้นมาให้มีประสิทธิภาพ
- ขั้นตอนที่ 7 ปรับแต่งรูปแบบการนำเสนอ
- ขั้นตอนที่ 8 สรุปผลและเขียนปัญหาพิเศษ



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## บทที่ 4

### การนำพหุนามเชิงตั้งฉากไปใช้ในการคำนวณเชิงตัวเลข

#### 4.1 รูปแบบฟังก์ชัน

##### 4.1.1 ฟังก์ชันถ่วงตัวที่หนึ่ง

$w(x) = \frac{1}{\sqrt{1+x}}$  โดยที่  $a=0$  และ  $b=1$  เราจะใช้ ปริพันธ์ในการหาพหุนามเชิงตั้ง

ฉาก

$$\int_0^1 \frac{1}{\sqrt{1+x}} dx = 0.82827122461901$$

$$\int_0^1 \frac{x}{\sqrt{1+x}} dx = 0.39052429175127$$

$$\int_0^1 \frac{x^2}{\sqrt{1+x}} dx = 0.25326599154822$$

$$\int_0^1 \frac{x^3}{\sqrt{1+x}} dx = 0.18695882081200$$

$$\int_0^1 \frac{x^4}{\sqrt{1+x}} dx = 0.14806889634236$$

$$\int_0^1 \frac{x^5}{\sqrt{1+x}} dx = 0.12252165102933$$

$$\int_0^1 \frac{x^6}{\sqrt{1+x}} dx = 0.10447440864571$$

$$\int_0^1 \frac{x^7}{\sqrt{1+x}} dx = 0.09105223602471$$

$$\int_0^1 \frac{x^8}{\sqrt{1+x}} dx = 0.08068172710542$$

$$\int_0^1 \frac{x^9}{\sqrt{1+x}} dx = 0.07242926509736$$

$$\int_0^1 \frac{x^{10}}{\sqrt{1+x}} dx = 0.06570675346870$$

$$\int_0^1 \frac{x^{11}}{\sqrt{1+x}} dx = 0.06012515428210$$

$$\int_0^1 \frac{x^{12}}{\sqrt{1+x}} dx = 0.05139210243646$$

$$\int_0^1 \frac{x^{13}}{\sqrt{1+x}} dx = 0.05139210243646$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

เราใช้ขอบเขตของการหาปริพันธ์ที่ได้นำไปคำนวณหาพหุนามเชิงตั้งฉาก

$$p_0(x) = 1$$

$$p_1(x) = x - 0.4711045485$$

$$\begin{aligned} p_2(x) &= x^2 - 0.97643976321x + 0.15467933503 \\ &= [x - 0.1989461051][x - 0.7774936581] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p_3(x) &= x^3 - 1.4769761911x^2 + 0.57693340739x - 0.046099089423 \\ &= [x - 0.2042632302][x - 0.5798240091][x - 0.9080161415] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p_4(x) &= x^4 - 1.9769618518x^3 + 1.2512119581x^2 - 0.27188144735x + 0.013120269904 \\ &= [x - 0.1350003060][x - 0.4074525791][x - 0.7162705667][x - 0.9411242235] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p_5(x) &= x^5 - 2.4768206795x^4 + 2.1760008549x^3 - 0.80365139197x^2 + 0.11243756970x \\ &\quad - 0.0036350040845 \\ &= [x - 0.0955716029][x - 0.2978335287][x - 0.5547190456][x - 0.7975180625] \\ &\quad [x - 0.9591489125] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p_6(x) &= x^6 - 2.9766566076x^5 + 3.3509423298x^4 - 1.7666226663x^3 + 0.4352268710x^2 \\ &\quad - 0.02689821012x + 0.00098950881186 \\ &= [x - 0.0710768112][x - 0.2258215399][x - 0.4348406875][x - 0.6674445037] \\ &\quad [x - 0.8489051729][x - 0.9700198341] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p_7(x) &= x^7 - 3.4763141997x^6 + 4.775361994x^5 - 3.2851985082x^4 + 1.1811015873x^3 \\ &\quad - 0.20961887295x^2 + 0.015249482734x - 0.00026583868289 \\ &= [x - 0.0546849180][x - 0.1760572976][x - 0.3465366686][x - 0.5409289198] \\ &\quad [x - 0.7295537332][x - 0.8829891292][x - 0.977026159] \end{aligned}$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

#### 4.1.2 ฟังก์ชันถ่วงตัวที่สอง

$w(x)=\sqrt{1+x}$  โดยที่  $a=0$  และ  $b=1$  เราจะใช้ ปริพันธ์ในการหาพหุนามเชิงตั้ง

ฉาก

$$\int_0^1 \sqrt{1+x} dx = 1.21895141649746$$

$$\int_0^1 \sqrt{1+xx} dx = 0.64379028329949$$

$$\int_0^1 \sqrt{1+xx^2} dx = 0.44024187375634$$

$$\int_0^1 \sqrt{1+xx^3} dx = 0.33504477855048$$

$$\int_0^1 \sqrt{1+xx^4} dx = 0.27059054737169$$

$$\int_0^1 \sqrt{1+xx^5} dx = 0.22699605967504$$

$$\int_0^1 \sqrt{1+xx^6} dx = 0.19552676889278$$

$$\int_0^1 \sqrt{1+xx^7} dx = 0.17173408735256$$

$$\int_0^1 \sqrt{1+xx^8} dx = 0.15311099220262$$

$$\int_0^1 \sqrt{1+xx^9} dx = 0.138136018564115$$

$$\int_0^1 \sqrt{1+xx^{10}} dx = 0.12583190774765$$

$$\int_0^1 \sqrt{1+xx^{11}} dx = 0.11554209115887$$

$$\int_0^1 \sqrt{1+xx^{12}} dx = 0.10680903931694$$

$$\int_0^1 \sqrt{1+xx^{13}} dx = 0.09930411127832$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

เราใช้ขอบเขตของการหาปริพันธ์ที่ได้นำไปคำนวณหาพหุนามเชิงตั้งฉาก

$$p_0(x) = 1$$

$$p_1(x) = x - 0.5277873881$$

$$\begin{aligned} p_2(x) &= x^2 - 1.0223373158 x + 0.1789034844 4 \\ &= [x - 0.2241322275][x - 0.7982050888] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p_3(x) &= x^3 - 1.5211028612 x^2 + 0.6220457488 3x - 0.0539935044 45 \\ &= [x - 0.1184235688][x - 0.5117563184][x - 0.8909229740] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p_4(x) &= x^4 - 2.0205190117 x^3 + 1.3174668835 x^2 - 0.2989759986 2x + 0.0154720745 67 \\ &= [x - 0.0723475823][x - 0.3387227404][x - 0.6773793390][x - 0.9320693500] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p_5(x) &= x^5 - 2.5201258044 2156 x^4 + 2.2634997887 x^3 - 0.8607046269 6x^2 + 0.1253848351 4x \\ &\quad - 0.0043050312 156 \\ &= [x - 0.0485688699][x - 0.2367409581][x - 0.5073960242][x - 0.7737413563] \\ &\quad [x - 0.9536785960] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p_6(x) &= x^6 - 3.0198783996 x^5 + 3.4598689786 x^4 - 1.8644599402 x^3 + 0.4724312792 6x^2 \\ &\quad - 0.0481099459 56x + 0.0011756233 879 \\ &= [x - 0.0347942284][x - 0.1735215012][x - 0.3869239588][x - 0.6248520500] \\ &\quad [x - 0.8334065116][x - 0.9663801496] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p_7(x) &= x^7 - 3.5214142186 x^6 + 4.9116340750 x^5 - 3.4414138058 x^4 + 1.2653495969 x^3 \\ &\quad - 0.2309885171 3x^2 + 0.0174288058 73x - 0.0003192095 3445 \\ &= [x - 0.0261921641][x - 0.1324197976][x - 0.3024813597][x - 0.5058434690] \\ &\quad [x - 0.7072781820][x - 0.8727008303][x - 0.9744984160] \end{aligned}$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## 4.1.3 ฟังก์ชันถ่วงตัวที่สาม

$w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x}}$  โดยที่  $a = 0$  และ  $b = 1$  เราจะใช้ ปริพันธ์ในการหาพหุนามเชิงตั้ง

ฉาก

$$\int_0^1 \frac{1}{\sqrt{1-x}} dx = 1.991980735734150$$

$$\int_0^1 \frac{x}{\sqrt{1-x}} dx = 1.325309278677250$$

$$\int_0^1 \frac{x^2}{\sqrt{1-x}} dx = 1.058638304276640$$

$$\int_0^1 \frac{x^3}{\sqrt{1-x}} dx = 0.906253478369996$$

$$\int_0^1 \frac{x^4}{\sqrt{1-x}} dx = 0.804662694114273$$

$$\int_0^1 \frac{x^5}{\sqrt{1-x}} dx = 0.730777889335709$$

$$\int_0^1 \frac{x^6}{\sqrt{1-x}} dx = 0.673943018201133$$

$$\int_0^1 \frac{x^7}{\sqrt{1-x}} dx = 0.628474843367880$$

$$\int_0^1 \frac{x^8}{\sqrt{1-x}} dx = 0.591030274175860$$

$$\int_0^1 \frac{x^9}{\sqrt{1-x}} dx = 0.559497877296751$$

$$\int_0^1 \frac{x^{10}}{\sqrt{1-x}} dx = 0.0532470024528043$$

$$\int_0^1 \frac{x^{11}}{\sqrt{1-x}} dx = 0.508967491534299$$

$$\int_0^1 \frac{x^{12}}{\sqrt{1-x}} dx = 0.488285233055090$$

$$\int_0^1 \frac{x^{13}}{\sqrt{1-x}} dx = 0.469900990364659$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

เราใช้ขอบเขตของการหาปริพันธ์ที่ได้นำไปคำนวณหาพหุนามเชิงตั้งฉาก

$$p_0(x) = 1$$

$$p_1(x) = x - 0.6666666666666667$$

$$p_2(x) = x^2 - 1.1428571429x + 0.22857142857 \\ = [x - 0.2584442528][x - 0.8844128901]$$

$$p_3(x) = x^3 - 1.6363636366x^2 + 0.7272727275x - 0.069264069317 \\ = [x - 0.1305006052][x - 0.5628021472][x - 0.9430608842]$$

$$p_4(x) = x^4 - 2.1333333343x^3 + 1.4769230786x^2 - 0.34804195892x + 0.019891219999 \\ = [x - 0.0778433918][x - 0.3653225244][x - 0.7238156858][x - 0.9663517323]$$

$$p_5(x) = x^5 - 2.6315788645x^4 + 2.4767800066x^3 - 0.99071194801x^2 + 0.15241721079x \\ - 0.0055424433613 \\ = [x - 0.515060664][x - 0.2516653451][x - 0.5384026082][x - 0.8121684159] \\ [x - 0.9778364290]$$

$$p_6(x) = x^6 - 3.1304319523x^5 + 3.7267005049x^4 - 2.0921797149x^3 + 0.55381121119x^2 \\ - 0.059073036280x + 0.0015146870282 \\ = [x - 0.0365385445][x - 0.1825713237][x - 0.4072489704][x - 0.6556569000] \\ [x - 0.8646996657][x - 0.9843165481]$$

$$p_7(x) = x^7 - 3.6295789224x^6 + 5.2265046236x^5 - 3.7872417751x^4 + 1.4427195010x^3 \\ - 0.27334748661x^2 + 0.021437934170x - 0.00040831051774 \\ = [x - 0.0272418051][x - 0.1379991702][x - 0.3157240386][x - 0.5276156286] \\ [x - 0.7345106011][x - 0.8981639351][x - 0.9883237436]$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## 4.1.4 ฟังก์ชันถ่วงตัวที่สี่

$w(x) = \sqrt{1-x}$  โดยที่  $a = 0$  และ  $b = 1$  เราจะใช้ ปริพันธ์ในการหาพหุนามเชิงตั้งฉาก

$$\int_0^1 \sqrt{1-x} dx = 0.66666663656877$$

$$\int_0^1 \sqrt{1-xx} dx = 0.26666663540579$$

$$\int_0^1 \sqrt{1-xx^2} dx = 0.15238097332613$$

$$\int_0^1 \sqrt{1-xx^3} dx = 0.10158726539093$$

$$\int_0^1 \sqrt{1-xx^4} dx = 0.073881638833597$$

$$\int_0^1 \sqrt{1-xx^5} dx = 0.05683202784111$$

$$\int_0^1 \sqrt{1-xx^6} dx = 0.04546560417831$$

$$\int_0^1 \sqrt{1-xx^7} dx = 0.03744226218142$$

$$\int_0^1 \sqrt{1-xx^8} dx = 0.03153030702617$$

$$\int_0^1 \sqrt{1-xx^9} dx = 0.02702598309867$$

$$\int_0^1 \sqrt{1-xx^{10}} dx = 0.02350085480786$$

$$\int_0^1 \sqrt{1-xx^{11}} dx = 0.02068074217548$$

$$\int_0^1 \sqrt{1-xx^{12}} dx = 0.01838287854934$$

$$\int_0^1 \sqrt{1-xx^{13}} dx = 0.01648119003138$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

รายชื่อขอบเขตของการหาปริพันธ์ที่ได้นำไปคำนวณหาพหุนามเชิงตั้งฉาก

$$p_0(x) = 1$$

$$p_1(x) = x - 0.4$$

$$\begin{aligned} p_2(x) &= x^2 - 0.88888888889x + 0.12698412698 \\ &= [x - 0.1788380868][x - 0.7100508021] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p_3(x) &= x^3 - 1.3846153846x^2 + 0.50349650346x - 0.037296037291 \\ &= [x - 0.0991941707][x - 0.4501315007][x - 0.8352897132] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p_4(x) &= x^4 - 1.8823529404x^3 + 1.1294117635x^2 - 0.23167420770x + 0.010530645789 \\ &= [x - 0.0626657505][x - 0.3010519874][x - 0.6237754848][x - 0.8948597178] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p_5(x) &= x^5 - 2.3809523655x^4 + 2.00501250x^3 - 0.70765146281x^2 + 0.094353526787x \\ &\quad - 0.0029031853618 \\ &= [x - 0.4306869101][x - 0.2131199395][x - 0.4668780439][x - 0.7305392041] \\ &\quad [x - 0.9273464871] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p_6(x) &= x^6 - 2.879613946619235x^5 + 3.1296011180844827x^4 - 1.5894271369324309x^3 \\ &\quad + 0.3763932022070354x^2 - 0.03543205333043543x + 0.0007870183773310 \\ &= [x - 0.0313837035][x - 0.1580131383][x - 0.3574725142][x - 0.5873872891] \\ &\quad [x - 0.7988542264][x - 0.9468889612] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p_7(x) &= x^7 - 3.3793037757x^6 + 4.5057279963x^5 - 3.0038103386x^4 + 1.0448000352x^3 \\ &\quad - 0.17910780617x^2 + 0.012568897842x - 0.00021124032060 \\ &= [x - 0.0238705697][x - 0.1215176978][x - 0.2805440997][x - 0.4752172889] \\ &\quad [x - 0.6739894390][x - 0.8446439559][x - 0.9595207248] \end{aligned}$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางที่ 4.1 ค่าราก  $p_n(x)$  ของฟังก์ชันถ่วงน้ำหนัก  $w(x) = \frac{1}{\sqrt{1+x}}$

$n$	$x_n$
1	0.4711045485
2	0.1989461051 0.7774936581
3	0.2042632302 0.5798240091 0.9080161415
4	0.1350003060 0.4074525791 0.7162705667 0.9411242235
5	0.0955716029 0.2978335287 0.5547190456 0.7975180625 0.9591489125
6	0.0710768112 0.2258215399 0.4348406875 0.6674445037 0.8489051729 0.9700198341
7	0.0546894180 0.1760572976 0.3465366686 0.5409289198 0.7295537332 0.8829891292 0.9770269159

73338

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางที่ 4.2 ค่าราก  $p_n(x)$  ของฟังก์ชันถ่วงน้ำหนัก  $w(x) = \sqrt{1+x}$

$n$	$x_n$
1	0.5277873881
2	0.2241322275 0.7982050888
3	0.1184235688 0.5117563184 0.8909229740
4	0.0723475823 0.3387227404 0.6773793390 0.9320693500
5	0.0485688699 0.2367409581 0.5073960242 0.7737413563 0.9536785960
6	0.0347942284 0.1735215012 0.3869239588 0.6248520500 0.8334065116 0.9663801496
7	0.0261921641 0.1324197979 0.3024813597 0.5058434690 0.7072781820 0.8727008303 0.9744984160

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางที่ 4.3 ค่าราก  $p_n(x)$  ของฟังก์ชันถ่วงน้ำหนัก  $w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x}}$

$n$	$x_n$
1	0.666666667
2	0.2584442528 0.8844128901
3	0.1305006052 0.5628021472 0.9430608842
4	0.0778433918 0.3653225244 0.7238156858 0.9663517323
5	0.0515060664 0.2516653451 0.5384026082 0.8121684159 0.9778364290
6	0.0365385445 0.1825713237 0.4072489704 0.6556569000 0.8646996657 0.9843165481
7	0.0272418051 0.1379991702 0.3157240386 0.5276156286 0.7345106011 0.8981639351 0.9883237436

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางที่ 4.4 ค่าราก  $p_n(x)$  ของฟังก์ชันถ่วงน้ำหนัก  $w(x) = \sqrt{1-x}$

$n$	$x_n$
1	0.4
2	0.1788380868 0.7100508021
3	0.0991941707 0.4501315007 0.8352897132
4	0.0626657505 0.3010519874 0.6237754848 0.8948597178
5	0.0430686910 0.2131199395 0.4668780439 0.7305392041 0.9273464871
6	0.0313837035 0.1580131383 0.3574725142 0.5873872891 0.7988542264 0.9468889612
7	0.0238705697 0.1215176978 0.2805440997 0.4752172889 0.6739894390 0.8446439559 0.9595207248

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## 4.2 รูปแบบของเกาส์-ควอดเรเจอร์

เราจะใช้พหุนามเชิงตั้งฉากในส่วน 4.1 ในการหารูปแบบของเกาส์-ควอดเรเจอร์ เราจะหาค่า  $A_k$  โดยใช้สมการเชิงเส้น (2.2.4) แทนลงในสมการที่ (2.2.1)

ในการหา  $\int_a^b f(z) dz$  จะใช้วิธีเปลี่ยนตัวแปร  $z = (b-a)x + a$  และ  $dz = (b-a)dx$  เมื่อ  $f(z) = f[(b-a)x + a]$  และ

$$\begin{aligned} \int_a^b f(z) dz &= (b-a) \int_0^1 f[(b-a)x + a] dx \\ &\cong (b-a) \sum_{k=1}^n A_k f[(b-a)x_k + a] \frac{1}{w(x_k)} \end{aligned}$$

ตารางที่ 4.5 ค่าของ  $A_k$  เมื่อ  $k=1,2,3,\dots,7$  จาก  $w(x) = \frac{1}{\sqrt{1+x}}$  โดยที่  $a=0$  และ  $b=1$

N	$A_n$
1	0.8284271245
2	0.4387283037 0.3896988211
3	0.2532837718 0.3655546621 0.2095886910
4	0.1622822800 0.2806057761 0.2565691935 0.1289698751
5	0.1121607421 0.2127526404 0.2333767179 0.1832077546 0.0869292698
6	0.0819118792 0.1641207608 0.1986837076 0.1856145092 0.1356667546 0.0624295133

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

7	0.0623539322
	0.1294149823
	0.1665991398
	0.1712453148
	0.1479382074
	0.1039205379
	0.0469550103

ตารางที่ 4.6 ค่าของ  $A_k$  เมื่อ  $k=1,2,3,\dots,7$  จาก  $w(x)=\sqrt{1+x}$  โดยที่  $a=0$  และ  $b=1$

N	$A_n$
1	1.2189514165
2	0.5741649654
	0.6447864520
3	0.3060376742
	0.5438439011
	0.3690698413
4	0.1868232043
	0.3811738364
	0.4160510651
	0.2349033107
5	0.1253495504
	0.2703476962
	0.3482420422
	0.3134367503
	0.1615153774
6	0.0896975460
	0.1988953569
	0.2766270470
	0.2958656669
	0.2402585354
	0.1176072643

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

7	0.0673006632
	0.1515257681
	0.2195612116
	0.2558893219
	0.2469547427
	0.1887423136
	0.0892953955

ตารางที่ 4.7 ค่าของ  $A_k$  เมื่อ  $k=1,2,3,\dots,7$  จาก  $w(x)=\frac{1}{\sqrt{1-x}}$  โดยที่  $a=0$  และ  $b=1$

N	$A_n$
1	0.2
2	0.6957096904
	1.3004290310
3	0.3426489848
	0.7215231465
	0.9358278687
4	0.2024570737
	0.4447620672
	0.6274132938
	0.7253675654
5	0.1333426703
	0.2989026756
	0.4381727212
	0.5385334550
6	0.5910484778
	0.0943502361
	0.2138780900
	0.3201563722
	0.4063350509
	0.4669854980
	0.4982947532

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

7	0.0702329353
	0.1603079586
	0.2430326938
	0.3144070640
	0.3710810764
	0.4104034198
	0.4305348522

ตารางที่ 4.8 ค่าของ  $A_k$  เมื่อ  $k=1,2,3,\dots,7$  จาก  $w(x)=\sqrt{1-x}$  โดยที่  $a=0$  และ  $b=1$

N	$A_n$
1	0.6666666667
2	0.3891106684
	0.2775559982
3	0.2332816246
	0.3076023677
	0.1257826743
4	0.1523625355
	0.2525273453
	0.1960962659
	0.0656805200
5	0.1065419861
	0.1976337600
	0.1986308016
	0.1256731557
	0.0381873474
6	0.0784269074
	0.1551301598
	0.1784600916
	0.1470105936
	0.0836026421
	0.0240362722
7	0.0600377689
	0.1236299164
	0.1541921447
	0.1464883995
	0.1084110941
	0.0578425762
	0.0160647669

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับครูใช้เอง ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### 4.3 การปรับปรุงรูปแบบวิธีรุงเง-กูดดา

ในปี ค.ศ. 1895 นักคณิตศาสตร์ชื่อ รุงเง ได้สร้างระเบียบวิธีเชิงตัวเลขสำหรับหาผลเฉลยของปัญหาค่าเริ่มต้นของสมการเชิงอนุพันธ์ชั้น 1 ต่อมาในปี ค.ศ. 1901 นักคณิตศาสตร์ชื่อ กูดดา ได้ปรับปรุงวิธีการของรุงเง และให้ชื่อระเบียบวิธีใหม่นี้ว่า ระเบียบวิธีรุงเง-กูดดา ซึ่งเป็นระเบียบวิธีการที่นิยมใช้กันอย่างมากในการประมาณค่าคำตอบของสมการเชิงอนุพันธ์ ที่อยู่ในรูป

$$y' = f(x, y) , y(x_0) = y_0 \quad (4.3.1)$$

1. ระเบียบวิธีรุงเง-กูดดาอันดับที่ 2 ซึ่งเราจะกำหนดโดย RK2 ในรูปของ

$$y_{m+1} = y_m + \frac{h}{2}(K_1 + K_2) \quad (4.3.2)$$

โดยที่

$$K_1 = f(x_m, y_m)$$

$$K_2 = f(x_m + h, y_m + hK_1)$$

2. ระเบียบวิธีรุงเง-กูดดาอันดับที่ 3 ซึ่งเราจะกำหนดโดย RK3 ในรูปของ

$$y_{m+1} = y_m + \frac{h}{6}(K_1 + 4K_2 + K_3) \quad (4.3.3)$$

โดยที่

$$K_1 = f(x_m, y_m),$$

$$K_2 = f\left(x_m + \frac{h}{2}, y_m + \frac{h}{2}K_1\right),$$

$$K_3 = f(x_m + h, y_m - hK_1 + 2hK_2),$$

3. ระเบียบวิธีรุงเง-กูดดาอันดับที่ 4 ซึ่งเราจะกำหนดโดย RK4 ในรูปของ

$$y_{m+1} = y_m + \frac{h}{6}(K_1 + 2K_2 + 2K_3 + K_4) \quad (4.3.4)$$

โดยที่

$$K_1 = f(x_m, y_m),$$

$$K_2 = f\left(x_m + \frac{h}{2}, y_m + \frac{h}{2}K_1\right),$$

$$K_3 = f\left(x_m + \frac{h}{2}, y_m + \frac{h}{2}K_2\right),$$

$$K_4 = f(x_m + h, y_m + hK_3),$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

4.ระเบียบรุงเง-กูดตา-ไฟล์เบิร์ต ซึ่งกำหนดให้เป็น FB อยู่ในรูปของ

$$y_{m+1} = y_m + h\left(\frac{25}{216}K_1 + \frac{1408}{2565}K_3 + \frac{2191}{4104}K_4 - \frac{1}{5}K_5\right) \quad (4.3.5)$$

โดยที่

$$K_1 = f(x_m, y_m),$$

$$K_2 = f\left(x_m + \frac{h}{4}, y_m + \frac{h}{4}K_1\right),$$

$$K_3 = f\left(x_m + \frac{3}{8}h, y_m + \frac{3}{32}hK_1 + \frac{9}{32}hK_2\right),$$

$$K_4 = f\left(x_m + \frac{12}{13}h, y_m + \frac{1932}{2197}hK_1 - \frac{7200}{2197}hK_2 + \frac{7296}{2197}K_3\right),$$

$$K_5 = f\left(x_m + h, y_m + \frac{439}{216}hK_1 - 8hK_2 + \frac{3680}{513}hK_3 - \frac{854}{4104}hK_4\right),$$

5.ระเบียบรุงเง-กูดตาของ Goeken และ Johnson ซึ่งกำหนดให้เป็น GJ อยู่ในรูปของ

$$y_{m+1} = y_m + h\left(\frac{5}{48}K_1 + \frac{27}{56}K_2 + \frac{125}{336}K_3 + \frac{1}{24}K_4\right) \quad (4.3.6)$$

โดยที่

$$K_1 = hf(y_m),$$

$$K_2 = hf\left(y_m + \frac{1}{3}K_1 + \frac{1}{18}hf_y K_1\right),$$

$$K_3 = hf\left(y_m - \frac{152}{125}K_1 + \frac{252}{125}K_2 - \frac{44}{125}hf_y K_1\right),$$

$$K_4 = hf\left(y_m + \frac{19}{2}K_1 + \frac{22}{7}K_2 + \frac{25}{14}K_3 - \frac{5}{2}hf_y K_1\right),$$

เราจะปรับปรุงสูตรวิธีรุงเง-กูดตา สำหรับการหาค่าสมการเชิงตัวเลขของปัญหาค่าเริ่มต้นของสมการเชิงอนุพันธ์สามัญ

โดยระเบียบวิธีรุงเง-กูดตา อันดับที่ 1 RK1

$$y_{m+1} = y_m + hf(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f) \quad (4.3.7)$$

โดยระเบียบวิธีรุงเง-กูดตา อันดับที่ 2 RK2

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1 K_1 + A_2 K_2) \quad (4.3.8)$$

โดยที่

$$K_1 = f(x_m + \alpha_1 h, y_m + \alpha_1 hf)$$

$$K_2 = f(x_m + \alpha_2 h, y_m + \alpha_2 hK_1)$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

โดยระเบียบวิธีรุงเง-กูดตา อันดับที่ 3 RK3

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1K_1 + A_2K_2 + A_3K_3) \quad (4.3.9)$$

โดยที่

$$K_1 = f(x_m + \alpha_1 h, y_m + \alpha_1 h f)$$

$$K_2 = f(x_m + \alpha_2 h, y_m + \alpha_2 h K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + \alpha_3 h, y_m + \alpha_3 h K_2)$$

โดยระเบียบวิธีรุงเง-กูดตา อันดับที่ 4 RK4

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1K_1 + A_2K_2 + A_3K_3 + A_4K_4) \quad (4.3.10)$$

โดยที่

$$K_1 = f(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f)$$

$$K_2 = f(x_m + h\alpha_2, y_m + h\alpha_2 K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + h\alpha_3, y_m + h\alpha_3 K_2)$$

$$K_4 = f(x_m + h\alpha_4, y_m + h\alpha_4 K_3)$$

โดยระเบียบวิธีรุงเง-กูดตา อันดับที่ 5 RK5

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1K_1 + A_2K_2 + A_3K_3 + A_4K_4 + A_5K_5) \quad (4.3.11)$$

โดยที่

$$K_1 = f(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f)$$

$$K_2 = f(x_m + h\alpha_2, y_m + h\alpha_2 K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + h\alpha_3, y_m + h\alpha_3 K_2)$$

$$K_4 = f(x_m + h\alpha_4, y_m + h\alpha_4 K_3)$$

$$K_5 = f(x_m + h\alpha_5, y_m + h\alpha_5 K_4)$$

โดยระเบียบวิธีรุงเง-กูดตา อันดับที่ 6 RK6

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1K_1 + A_2K_2 + A_3K_3 + A_4K_4 + A_5K_5 + A_6K_6) \quad (4.3.12)$$

โดยที่

$$K_1 = f(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f)$$

$$K_2 = f(x_m + h\alpha_2, y_m + h\alpha_2 K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + h\alpha_3, y_m + h\alpha_3 K_2)$$

$$K_4 = f(x_m + h\alpha_4, y_m + h\alpha_4 K_3)$$

$$K_5 = f(x_m + h\alpha_5, y_m + h\alpha_5 K_4)$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

$$K_6 = f(x_m + h\alpha_6, y_m + h\alpha_6 K_5)$$

โดยระเบียบวิธีรุงเง-คุตตา อันดับที่ 7 RK7

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1 K_1 + A_2 K_2 + A_3 K_3 + A_4 K_4 + A_5 K_5 + A_6 K_6 + A_7 K_7) \quad (4.3.13)$$

โดยที่

$$K_1 = f(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f(x_m, y_m))$$

$$K_2 = f(x_m + h\alpha_2, y_m + h\alpha_2 K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + h\alpha_3, y_m + h\alpha_3 K_2)$$

$$K_4 = f(x_m + h\alpha_4, y_m + h\alpha_4 K_3)$$

$$K_5 = f(x_m + h\alpha_5, y_m + h\alpha_5 K_4)$$

$$K_6 = f(x_m + h\alpha_6, y_m + h\alpha_6 K_5)$$

$$K_7 = f(x_m + h\alpha_7, y_m + h\alpha_7 K_6)$$

และจากค่าของอนุกรมเทย์เลอร์ซึ่งมีรูปแบบดังนี้

$$\begin{aligned} y_{m+1} &= y_m + hy'_m + \frac{1}{2}h^2 y''_m + \frac{1}{6}h^3 y'''_m + \frac{1}{24}h^4 y^{(4)}_m + \frac{1}{120}h^5 y^{(5)}_m + \dots \\ &= y_m + hf + \frac{1}{2}h^2(f_x + ff_y) + \frac{1}{6}h^3(f_{xx} + 2ff_{xy} + f_x f_y + ff_y^2 + f^2 f_{yy}) \\ &\quad + \frac{1}{24}h^4(f_{xxx} + 3ff_{xxy} + 3f_x f_{xy} + f_x f_y^2 + ff_y^3 + f_{xx} f_y + 5ff_{xy} f_y \\ &\quad + 3ff_x f_{yy} + 3f^2 f_{xyy} + 4f^2 f_y f_{yy} + f^3 f_{yyy}) + \dots \end{aligned} \quad (4.3.14)$$

**ขั้นตอนวิธีการหาค่าโดยวิธีรุงเง-คุตตา**

**ขั้นที่ 1** เราใช้ค่ารากของ  $p_1(x)$  มาคำนวณในสมการที่ (4.3.7) และมาเปรียบเทียบกับสัมประสิทธิ์ กับสมการ (4.3.14) ซึ่งการกระจายอนุกรมของเทเลอร์

**ขั้นที่ 2** เราใช้ค่ารากของ  $p_2(x)$  มาคำนวณในสมการที่ (4.3.8) และมาเปรียบเทียบกับสัมประสิทธิ์ กับสมการ (4.3.14) ซึ่งการกระจายอนุกรมของเทเลอร์และทำการแก้สมการหาค่า  $AR_1, AR_2, \beta_1, \beta_2$  ออกมา(ค่า  $AR_1, AR_2$  ในที่นี้คือค่าของ  $A_1, A_2$  ใหม่ที่ได้จากการแก้สมการ)

**ขั้นที่3** เราใช้ค่ารากของ  $p_3(x)$  มาคำนวณในสมการที่ (4.3.9) และมาเปรียบเทียบสัมประสิทธิ์ กับสมการ (4.2.14) ซึ่งการกระจายอนุกรมของเทเลอร์และทำการแก้สมการหาค่า

$AR_1, AR_2, AR_3, \beta_1, \beta_2, \beta_3$  ออกมา (ค่า  $AR_1, AR_2, AR_3$  ในที่นี้คือค่าของ  $A_1, A_2, A_3$  ใหม่ที่ได้จากการแก้สมการ)

**ขั้นที่4** เราใช้ค่ารากของ  $p_4(x), p_5(x), p_6(x), p_7(x)$  นำมาคำนวณในสมการเพื่อหาค่าของ  $AR_k$  ได้เลย (ค่า  $AR_k$  ในที่นี้คือค่าของ  $A_k$  เมื่อ  $k=1,2,3,4,5,6,7$  ใหม่ที่ได้จากการแก้สมการ)

เราจะใช้วิธีการประมาณค่าของระเบียบวิธีรุงเง-กูดตาเพื่อใช้ในการหาค่า  $RK_1, RK_2, \dots, RK_7$

**เมื่อ**

- RK1 แทนระเบียบวิธีรุงเง-กูดตาอันดับ 1
- RK2 แทนระเบียบวิธีรุงเง-กูดตาอันดับ 2
- RK3 แทนระเบียบวิธีรุงเง-กูดตาอันดับ 3
- RK4 แทนระเบียบวิธีรุงเง-กูดตาอันดับ 4
- RK5 แทนระเบียบวิธีรุงเง-กูดตาอันดับ 5
- RK6 แทนระเบียบวิธีรุงเง-กูดตาอันดับ 6
- RK7 แทนระเบียบวิธีรุงเง-กูดตาอันดับ 7
- FB แทนระเบียบวิธีรุงเง-กูดตา Fehlberg
- GJ แทนระเบียบวิธีรุงเง-กูดตา Goeken และ Johnson

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

4.3.1 จาก  $w(x) = \frac{1}{\sqrt{1+x}}$ ,  $a = 0$  และ  $b = 1$

RU1;

$$y_{m+1} = y_m + hf(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f)$$

$$\alpha_1 = 0.4711045485$$

RU2;

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1 K_1 + A_2 K_2)$$

$$A_1 = 0.47963846128306068559242527813440$$

$$A_2 = 0.52036153871693931440757472186560$$

$$K_1 = f(x_m + \alpha_1 h, y_m + \alpha_1 h f)$$

$$K_2 = f(x_m + \alpha_2 h, y_m + \alpha_2 h K_1)$$

$$\alpha_1 = 0.1989461051$$

$$\alpha_2 = 0.7774936581$$

RU3;

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1 K_1 + A_2 K_2 + A_3 K_3)$$

$$A_1 = 0.43852419294457000135409506096839$$

$$A_2 = 0.30288192258863528448316532120057$$

$$A_3 = 0.25859388446679471416273961783104$$

$$K_1 = f(x_m + \alpha_1 h, y_m + \alpha_1 h f)$$

$$K_2 = f(x_m + \alpha_2 h, y_m + \alpha_2 h K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + \alpha_3 h, y_m + \alpha_3 h K_2)$$

$$\alpha_1 = 0.2042632302$$

$$\alpha_2 = 0.5798240091$$

$$\alpha_3 = 0.9080161415$$

RU4;

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1 K_1 + A_2 K_2 + A_3 K_3 + A_4 K_4)$$

$$A_1 = 0.20412487360353195921310975516528$$

$$A_2 = 0.32273979369669993391721719597255$$

$$A_3 = 0.27838776895354000991636899187990$$

$$A_4 = 0.15039553900306817295245585288962$$

$$K_1 = f(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f)$$

$$K_2 = f(x_m + h\alpha_2, y_m + h\alpha_2 K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + h\alpha_3, y_m + h\alpha_3 K_2)$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

$$K_4 = f(x_m + h\alpha_4, y_m + h\alpha_4 K_3)$$

$$\alpha_1 = 0.1350003060$$

$$\alpha_2 = 0.4074525791$$

$$\alpha_3 = 0.7162705667$$

$$\alpha_4 = 0.9411242235$$

**RU5;**

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1 K_1 + A_2 K_2 + A_3 K_3 + A_4 K_4 + A_5 K_5)$$

$$A_1 = 0.12201058639953008578057160462655$$

$$A_2 = 0.27551161350524664592199072827594$$

$$A_3 = 0.23369497289419605337969498479162$$

$$A_4 = 0.22867947535080512096245143744753$$

$$A_5 = 0.98286711239171501412995501374035e-1$$

$$K_1 = f(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f)$$

$$K_2 = f(x_m + h\alpha_2, y_m + h\alpha_2 K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + h\alpha_3, y_m + h\alpha_3 K_2)$$

$$K_4 = f(x_m + h\alpha_4, y_m + h\alpha_4 K_3)$$

$$K_5 = f(x_m + h\alpha_5, y_m + h\alpha_5 K_4)$$

$$\alpha_1 = 0.0955716029$$

$$\alpha_2 = 0.2978335287$$

$$\alpha_3 = 0.5547190456$$

$$\alpha_4 = 0.7975180625$$

$$\alpha_5 = 0.9591489125$$

**RU6;**

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1 K_1 + A_2 K_2 + A_3 K_3 + A_4 K_4 + A_5 K_5 + A_6 K_6)$$

$$A_1 = 0.16275096740923097080851795570961$$

$$A_2 = 0.13458478789694381436880696705763$$

$$A_3 = 0.27608358589157628811018783221541$$

$$A_4 = 0.18103787309361891638966374313591$$

$$A_5 = 0.17360776587083848386047488870913$$

$$A_6 = 0.71935019837791526462348613172308e-1$$

$$K_1 = f(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f)$$

$$K_2 = f(x_m + h\alpha_2, y_m + h\alpha_2 K_1)$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

$$K_3 = f(x_m + h\alpha_3, y_m + h\alpha_3 K_2)$$

$$K_4 = f(x_m + h\alpha_4, y_m + h\alpha_4 K_3)$$

$$K_5 = f(x_m + h\alpha_5, y_m + h\alpha_5 K_4)$$

$$K_6 = f(x_m + h\alpha_6, y_m + h\alpha_6 K_5)$$

$$\alpha_1 = 0.0710768112$$

$$\alpha_2 = 0.2258215399$$

$$\alpha_3 = 0.4348406875$$

$$\alpha_4 = 0.6674445037$$

$$\alpha_5 = 0.8489051729$$

$$\alpha_6 = 0.9700198341$$

**RU7;**

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1 K_1 + A_2 K_2 + A_3 K_3 + A_4 K_4 + A_5 K_5 + A_6 K_6 + A_7 K_7)$$

$$A_1 = 0.90295178281747057132350865812237e-1$$

$$A_2 = 0.14954704634934552164256274789852$$

$$A_3 = 0.18715307392680442436601382524085$$

$$A_4 = 0.19660284041067856204498683947988$$

$$A_5 = 0.17565845605071475000670450949759$$

$$A_6 = 0.12710425274634867835180552690801$$

$$A_7 = 0.58489530969607233955882264646745e-1$$

$$K_1 = f(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f(x_m, y_m))$$

$$K_2 = f(x_m + h\alpha_2, y_m + h\alpha_2 K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + h\alpha_3, y_m + h\alpha_3 K_2)$$

$$K_4 = f(x_m + h\alpha_4, y_m + h\alpha_4 K_3)$$

$$K_5 = f(x_m + h\alpha_5, y_m + h\alpha_5 K_4)$$

$$K_6 = f(x_m + h\alpha_6, y_m + h\alpha_6 K_5)$$

$$K_7 = f(x_m + h\alpha_7, y_m + h\alpha_7 K_6)$$

$$\alpha_1 = 0.0546849180$$

$$\alpha_2 = 0.1760572976$$

$$\alpha_3 = 0.3465366686$$

$$\alpha_4 = 0.5409289198$$

$$\alpha_5 = 0.7295537332$$

$$\alpha_6 = 0.8829891292$$

$$\alpha_7 = 0.9770269159$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

เมื่อ

RU1 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุงเง-กุดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น

$$w(x) = \frac{1}{\sqrt{1+x}} \text{ ในอันดับที่ 1}$$

RU2 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุงเง-กุดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น

$$w(x) = \frac{1}{\sqrt{1+x}} \text{ ในอันดับที่ 2}$$

RU3 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุงเง-กุดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น

$$w(x) = \frac{1}{\sqrt{1+x}} \text{ ในอันดับที่ 3}$$

RU4 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุงเง-กุดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น

$$w(x) = \frac{1}{\sqrt{1+x}} \text{ ในอันดับที่ 4}$$

RU5 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุงเง-กุดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น

$$w(x) = \frac{1}{\sqrt{1+x}} \text{ ในอันดับที่ 5}$$

RU6 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุงเง-กุดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น

$$w(x) = \frac{1}{\sqrt{1+x}} \text{ ในอันดับที่ 6}$$

RU7 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุงเง-กุดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น

$$w(x) = \frac{1}{\sqrt{1+x}} \text{ ในอันดับที่ 7}$$

4.3.2 จาก  $w(x) = \sqrt{1+x}$  ,  $a = 0$  และ  $b = 1$

**RV1;**

$$y_{m+1} = y_m + hf(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f)$$

$$\alpha_1 = 0.5277873881$$

**RV2;**

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1K_1 + A_2K_2)$$

$$A_1 = 0.51945512303910054213182851951688$$

$$A_2 = 0.48054487696089945786817148048312$$

$$K_1 = f(x_m + \alpha_1 h, y_m + \alpha_1 h f)$$

$$K_2 = f(x_m + \alpha_2 h, y_m + \alpha_2 h K_1)$$

$$\alpha_1 = 0.2241322275$$

$$\alpha_2 = 0.7982050888$$

**RV3;**

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1K_1 + A_2K_2 + A_3K_3)$$

$$A_1 = 0.28938405950737024864471698335105$$

$$A_2 = 0.44142584186718521644649605164008$$

$$A_3 = 0.26919009862544453490878696500887$$

$$K_1 = f(x_m + \alpha_1 h, y_m + \alpha_1 h f)$$

$$K_2 = f(x_m + \alpha_2 h, y_m + \alpha_2 h K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + \alpha_3 h, y_m + \alpha_3 h K_2)$$

$$\alpha_1 = 0.1184235688$$

$$\alpha_2 = 0.5117563184$$

$$\alpha_3 = 0.8909229740$$

**RV4;**

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1K_1 + A_2K_2 + A_3K_3 + A_4K_4)$$

$$A_1 = 0.18033895346585066495688148482452$$

$$A_2 = 0.32929401468813777864401037809401$$

$$A_3 = 0.32055650177969356027453531500286$$

$$A_4 = 0.16981053006631799612457282207861$$

$$K_1 = f(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f)$$

$$K_2 = f(x_m + h\alpha_2, y_m + h\alpha_2 K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + h\alpha_3, y_m + h\alpha_3 K_2)$$

$$K_4 = f(x_m + h\alpha_4, y_m + h\alpha_4 K_3)$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

$$\alpha_1 = 0.0723475823$$

$$\alpha_2 = 0.3387227404$$

$$\alpha_3 = 0.6773793390$$

$$\alpha_4 = 0.9320693500$$

**RV5;**

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1K_1 + A_2K_2 + A_3K_3 + A_4K_4 + A_5K_5)$$

$$A_1 = 0.12237983371107346256293582913431$$

$$A_2 = 0.24277821521755483478031548775612$$

$$A_3 = 0.28376684426485504015736588348961$$

$$A_4 = 0.23460613877509407090197167937539$$

$$A_5 = 0.11646896803142259159741112024456$$

$$K_1 = f(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f)$$

$$K_2 = f(x_m + h\alpha_2, y_m + h\alpha_2 K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + h\alpha_3, y_m + h\alpha_3 K_2)$$

$$K_4 = f(x_m + h\alpha_4, y_m + h\alpha_4 K_3)$$

$$K_5 = f(x_m + h\alpha_5, y_m + h\alpha_5 K_4)$$

$$\alpha_1 = 0.0955716029$$

$$\alpha_2 = 0.2978335287$$

$$\alpha_3 = 0.5547190456$$

$$\alpha_4 = 0.7975180625$$

$$\alpha_5 = 0.9591489125$$

**RV6;**

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1K_1 + A_2K_2 + A_3K_3 + A_4K_4 + A_5K_5 + A_6K_6)$$

$$A_1 = 0.88101589138431860150801223088032e-1$$

$$A_2 = 0.18360517999444282787227372489252$$

$$A_3 = 0.23451678943956335506592291713929$$

$$A_4 = 0.23231484691287356174902500306287$$

$$A_5 = 0.17671729047033892807464694932561$$

$$A_6 = 0.84744304044349467087330182491679e-1$$

$$K_1 = f(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f)$$

$$K_2 = f(x_m + h\alpha_2, y_m + h\alpha_2 K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + h\alpha_3, y_m + h\alpha_3 K_2)$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนลิขสิทธิ์การใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

$$K_4 = f(x_m + h\alpha_4, y_m + h\alpha_4 K_3)$$

$$K_5 = f(x_m + h\alpha_5, y_m + h\alpha_5 K_4)$$

$$K_6 = f(x_m + h\alpha_6, y_m + h\alpha_6 K_5)$$

$$\alpha_1 = 0.0347942284$$

$$\alpha_2 = 0.1735215012$$

$$\alpha_3 = 0.3869239588$$

$$\alpha_4 = 0.6248520500$$

$$\alpha_5 = 0.8334065116$$

$$\alpha_6 = 0.9663801496$$

**RV7;**

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1 K_1 + A_2 K_2 + A_3 K_3 + A_4 K_4 + A_5 K_5 + A_6 K_6 + A_7 K_7)$$

$$A_1 = 0.66583553320544053377536885324088e-1$$

$$A_2 = 0.14245859096012099436172985246336$$

$$A_3 = 0.19255211995311985878576737150531$$

$$A_4 = 0.20809812534931847123165492285222$$

$$A_5 = 0.18913622172698738968272431491585$$

$$A_6 = 0.13683951957185833147290288845603$$

$$A_7 = 0.64331869118050901087683764483138e-1$$

$$K_1 = f(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f(x_m, y_m))$$

$$K_2 = f(x_m + h\alpha_2, y_m + h\alpha_2 K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + h\alpha_3, y_m + h\alpha_3 K_2)$$

$$K_4 = f(x_m + h\alpha_4, y_m + h\alpha_4 K_3)$$

$$K_5 = f(x_m + h\alpha_5, y_m + h\alpha_5 K_4)$$

$$K_6 = f(x_m + h\alpha_6, y_m + h\alpha_6 K_5)$$

$$K_7 = f(x_m + h\alpha_7, y_m + h\alpha_7 K_6)$$

$$\alpha_1 = 0.0261921641$$

$$\alpha_2 = 0.1324197976$$

$$\alpha_3 = 0.3024813597$$

$$\alpha_4 = 0.5058434690$$

$$\alpha_5 = 0.7072781820$$

$$\alpha_6 = 0.8727008320$$

$$\alpha_7 = 0.9744984160$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

เมื่อ

- RV1 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุนแรง-คุดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น  $w(x)=\sqrt{1+x}$  ในอันดับที่1
- RV2 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุนแรง-คุดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น  $w(x)=\sqrt{1+x}$  ในอันดับที่2
- RV3 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุนแรง-คุดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น  $w(x)=\sqrt{1+x}$  ในอันดับที่3
- RV4 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุนแรง-คุดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น  $w(x)=\sqrt{1+x}$  ในอันดับที่4
- RV5 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุนแรง-คุดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น  $w(x)=\sqrt{1+x}$  ในอันดับที่5
- RV6 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุนแรง-คุดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น  $w(x)=\sqrt{1+x}$  ในอันดับที่6
- RV7 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุนแรง-คุดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น  $w(x)=\sqrt{1+x}$  ในอันดับที่7

4.3.3 จาก  $w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x}}$ ,  $a = 0$  และ  $b = 1$

**RT1;**

$$y_{m+1} = y_m + hf(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f)$$

$$\alpha_1 = 0.6666666667$$

**RT2;**

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1K_1 + A_2K_2)$$

$$A_1 = 0.61410886615357270711620043651666$$

$$A_2 = 0.38589113384642729288379956348334$$

$$K_1 = f(x_m + \alpha_1 h, y_m + \alpha_1 hf)$$

$$K_2 = f(x_m + \alpha_2 h, y_m + \alpha_2 hK_1)$$

$$\alpha_1 = 0.2584442528$$

$$\alpha_2 = 0.8844128901$$

**RT3;**

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1K_1 + A_2K_2 + A_3K_3)$$

$$A_1 = 0.31644652907515085055520359084212$$

$$A_2 = 0.48895393098124610061432057331934$$

$$A_3 = 0.19459953994360304883047583583855$$

$$K_1 = f(x_m + \alpha_1 h, y_m + \alpha_1 hf)$$

$$K_2 = f(x_m + \alpha_2 h, y_m + \alpha_2 hK_1)$$

$$K_3 = f(x_m + \alpha_3 h, y_m + \alpha_3 hfK_2)$$

$$\alpha_1 = 0.1184235688$$

$$\alpha_2 = 0.5117563184$$

$$\alpha_3 = 0.8909229740$$

**RT4;**

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1K_1 + A_2K_2 + A_3K_3 + A_4K_4)$$

$$A_1 = 0.19535627165874293620070767316095$$

$$A_2 = 0.35080006895171435649429101416238$$

$$A_3 = 0.33782594039648810886916927327769$$

$$A_4 = 0.11601771899305459843583203939899$$

$$K_1 = f(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f)$$

$$K_2 = f(x_m + h\alpha_2, y_m + h\alpha_2 K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + h\alpha_3, y_m + h\alpha_3 K_2)$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

$$K_4 = f(x_m + h\alpha_4, y_m + h\alpha_4 K_3)$$

$$\alpha_1 = 0.0723475823$$

$$\alpha_2 = 0.3387227404$$

$$\alpha_3 = 0.6773793390$$

$$\alpha_4 = 0.9320693500$$

**RT5;**

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1 K_1 + A_2 K_2 + A_3 K_3 + A_4 K_4 + A_5 K_5)$$

$$A_1 = 0.12949623190211637869717153569669$$

$$A_2 = 0.25992038680427257481131909928445$$

$$A_3 = 0.29475375016954360439631849188583$$

$$A_4 = 0.23908478866933293678882682926583$$

$$A_5 = 0.76744842454734505306364043867203e-1$$

$$K_1 = f(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f)$$

$$K_2 = f(x_m + h\alpha_2, y_m + h\alpha_2 K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + h\alpha_3, y_m + h\alpha_3 K_2)$$

$$K_4 = f(x_m + h\alpha_4, y_m + h\alpha_4 K_3)$$

$$K_5 = f(x_m + h\alpha_5, y_m + h\alpha_5 K_4)$$

$$\alpha_1 = 0.0485688699$$

$$\alpha_2 = 0.2367409581$$

$$\alpha_3 = 0.5073960242$$

$$\alpha_4 = 0.7737413563$$

$$\alpha_5 = 0.9536785960$$

**RT6;**

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1 K_1 + A_2 K_2 + A_3 K_3 + A_4 K_4 + A_5 K_5 + A_6 K_6)$$

$$A_1 = 0.16275096740923097080851795570961$$

$$A_2 = 0.13458478789694381436880696705763$$

$$A_3 = 0.27608358589157628811018783221541$$

$$A_4 = 0.18103787309361891638966374313591$$

$$A_5 = 0.17360776587083848386047488870913$$

$$A_6 = 0.71935019837791526462348613172308e-1$$

$$K_1 = f(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f)$$

$$K_2 = f(x_m + h\alpha_2, y_m + h\alpha_2 K_1)$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

$$K_3 = f(x_m + h\alpha_3, y_m + h\alpha_3 K_2)$$

$$K_4 = f(x_m + h\alpha_4, y_m + h\alpha_4 K_3)$$

$$K_5 = f(x_m + h\alpha_5, y_m + h\alpha_5 K_4)$$

$$K_6 = f(x_m + h\alpha_6, y_m + h\alpha_6 K_5)$$

$$\alpha_1 = 0.0347942284$$

$$\alpha_2 = 0.1735215012$$

$$\alpha_3 = 0.3869239588$$

$$\alpha_4 = 0.6248520500$$

$$\alpha_5 = 0.8334065116$$

$$\alpha_6 = 0.9663801496$$

RT7;

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1 K_1 + A_2 K_2 + A_3 K_3 + A_4 K_4 + A_5 K_5 + A_6 K_6 + A_7 K_7)$$

$$A_1 = 0.69182860548877962217537642069328e-1$$

$$A_2 = 0.14914889451722666588333637439285$$

$$A_3 = 0.20039061247505803541603492707029$$

$$A_4 = 0.21722230229428428927958825042100$$

$$A_5 = 0.18933748885701322962142280250056$$

$$A_6 = 0.13413170076268689874504642271819$$

$$A_7 = a_7 = .40586140544852918837033580827789e-1$$

$$K_1 = f(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f(x_m, y_m))$$

$$K_2 = f(x_m + h\alpha_2, y_m + h\alpha_2 K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + h\alpha_3, y_m + h\alpha_3 K_2)$$

$$K_4 = f(x_m + h\alpha_4, y_m + h\alpha_4 K_3)$$

$$K_5 = f(x_m + h\alpha_5, y_m + h\alpha_5 K_4)$$

$$K_6 = f(x_m + h\alpha_6, y_m + h\alpha_6 K_5)$$

$$K_7 = f(x_m + h\alpha_7, y_m + h\alpha_7 K_6)$$

$$\alpha_1 = 0.0261921641$$

$$\alpha_2 = 0.1324197976$$

$$\alpha_3 = 0.3024813597$$

$$\alpha_4 = 0.5058434690$$

$$\alpha_5 = 0.7072781820$$

$$\alpha_6 = 0.8727008320$$

$$\alpha_7 = 0.9744984160$$

เอกสารนี้  $\alpha_7 = 0.9744984160$  สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

เมื่อ

RT1 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุ่งเง-กูดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น

$$w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x}} \text{ ในอันดับที่1}$$

RT2 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุ่งเง-กูดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น

$$w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x}} \text{ ในอันดับที่2}$$

RT3 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุ่งเง-กูดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น

$$w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x}} \text{ ในอันดับที่3}$$

RT4 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุ่งเง-กูดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น

$$w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x}} \text{ ในอันดับที่4}$$

RT5 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุ่งเง-กูดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น

$$w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x}} \text{ ในอันดับที่5}$$

RT6 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุ่งเง-กูดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น

$$w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x}} \text{ ในอันดับที่6}$$

RT7 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุ่งเง-กูดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น

$$w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x}} \text{ ในอันดับที่7}$$

4.3.4 ถ้า  $w(x) = \sqrt{1-x}$  ,  $a = 0$  และ  $b = 1$

**RS1;**

$$y_{m+1} = y_m + hf(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f)$$

$$\alpha_1 = 0.4$$

**RS2;**

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1 K_1 + A_2 K_2)$$

$$A_1 = 0.39541749670162686333573913229708$$

$$A_2 = 0.60458250329837313666426086770292$$

$$K_1 = f(x_m + \alpha_1 h, y_m + \alpha_1 h f)$$

$$K_2 = f(x_m + \alpha_2 h, y_m + \alpha_2 h K_1)$$

$$\alpha_1 = 0.1788380868$$

$$\alpha_2 = 0.7100508021$$

**RS3;**

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1 K_1 + A_2 K_2 + A_3 K_3)$$

$$A_1 = 0.25786644722838051736608273692135$$

$$A_2 = 0.37770289224944832683006248157306$$

$$A_3 = 0.36443066052217115580385478150559$$

$$K_1 = f(x_m + \alpha_1 h, y_m + \alpha_1 h f)$$

$$K_2 = f(x_m + \alpha_2 h, y_m + \alpha_2 h K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + \alpha_3 h, y_m + \alpha_3 h K_2)$$

$$\alpha_1 = 0.1305006052$$

$$\alpha_2 = 0.5628021472$$

$$\alpha_3 = 0.9430608842$$

**RS4;**

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1 K_1 + A_2 K_2 + A_3 K_3 + A_4 K_4)$$

$$A_1 = 0.15197618516069226498111488213136$$

$$A_2 = 0.31957343887273934572551262464484$$

$$A_3 = 0.29002378350370392318204487254383$$

$$A_4 = 0.23842659246286446611132762067997$$

$$K_1 = f(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f)$$

$$K_2 = f(x_m + h\alpha_2, y_m + h\alpha_2 K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + h\alpha_3, y_m + h\alpha_3 K_2)$$

$$K_4 = f(x_m + h\alpha_4, y_m + h\alpha_4 K_3)$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

$$\alpha_1 = 0.0626657505$$

$$\alpha_2 = 0.3010519874$$

$$\alpha_3 = 0.6237754848$$

$$\alpha_4 = 0.8948597178$$

**RS5;**

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1K_1 + A_2K_2 + A_3K_3 + A_4K_4 + A_5K_5)$$

$$A_1 = 0.11171041690032946135333420171761$$

$$A_2 = 0.21347762206973959276421053068896$$

$$A_3 = 0.28870828260381117683529663855035$$

$$A_4 = 0.21925513504352488721391745742146$$

$$A_5 = 0.16684854338259488183324117162162$$

$$K_1 = f(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f)$$

$$K_2 = f(x_m + h\alpha_2, y_m + h\alpha_2 K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + h\alpha_3, y_m + h\alpha_3 K_2)$$

$$K_4 = f(x_m + h\alpha_4, y_m + h\alpha_4 K_3)$$

$$K_5 = f(x_m + h\alpha_5, y_m + h\alpha_5 K_4)$$

$$\alpha_1 = 0.0430686910$$

$$\alpha_2 = 0.2131199395$$

$$\alpha_3 = 0.4668780439$$

$$\alpha_4 = 0.7305392041$$

$$\alpha_5 = 0.9273464871$$

**RS6;**

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1K_1 + A_2K_2 + A_3K_3 + A_4K_4 + A_5K_5 + A_6K_6)$$

$$A_1 = 0.78084578354006994677593015191342e-1$$

$$A_2 = 0.17448484117291664791164831096072$$

$$A_3 = 0.21264797542354620177051792088267$$

$$A_4 = 0.24325116594326690653454041563365$$

$$A_5 = 0.16866373724717477621538482809041$$

$$A_6 = 0.12286770185908847289031550924120$$

$$K_1 = f(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f)$$

$$K_2 = f(x_m + h\alpha_2, y_m + h\alpha_2 K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + h\alpha_3, y_m + h\alpha_3 K_2)$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

$$K_4 = f(x_m + h\alpha_4, y_m + h\alpha_4 K_3)$$

$$K_5 = f(x_m + h\alpha_5, y_m + h\alpha_5 K_4)$$

$$K_6 = f(x_m + h\alpha_6, y_m + h\alpha_6 K_5)$$

$$\alpha_1 = 0.0313837035$$

$$\alpha_2 = 0.1580131383$$

$$\alpha_3 = 0.3574725142$$

$$\alpha_4 = 0.5873872891$$

$$\alpha_5 = 0.7988542264$$

$$\alpha_6 = 0.9468889612$$

**RS7;**

$$y_{m+1} = y_m + h(A_1 K_1 + A_2 K_2 + A_3 K_3 + A_4 K_4 + A_5 K_5 + A_6 K_6 + A_7 K_7)$$

$$A_1 = 0.61809632218628345517704201001569e-1$$

$$A_2 = 0.12834902190149435046298995411515$$

$$A_3 = 0.18844211547550599266310123367095$$

$$A_4 = 0.19235421299302002271606783232215$$

$$A_5 = 0.20262075433496790108915179290886$$

$$A_6 = 0.13180943696161565065162615536487$$

$$A_7 = .94614826114767736899358830616454e-1$$

$$K_1 = f(x_m + h\alpha_1, y_m + h\alpha_1 f(x_m, y_m))$$

$$K_2 = f(x_m + h\alpha_2, y_m + h\alpha_2 K_1)$$

$$K_3 = f(x_m + h\alpha_3, y_m + h\alpha_3 K_2)$$

$$K_4 = f(x_m + h\alpha_4, y_m + h\alpha_4 K_3)$$

$$K_5 = f(x_m + h\alpha_5, y_m + h\alpha_5 K_4)$$

$$K_6 = f(x_m + h\alpha_6, y_m + h\alpha_6 K_5)$$

$$K_7 = f(x_m + h\alpha_7, y_m + h\alpha_7 K_6)$$

$$\alpha_1 = 0.0238705697$$

$$\alpha_2 = 0.1215176978$$

$$\alpha_3 = 0.2805440997$$

$$\alpha_4 = 0.4752172889$$

$$\alpha_5 = 0.6739894390$$

$$\alpha_6 = 0.8446439559$$

$$\alpha_7 = 0.959520725$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

เมื่อ

- RS1 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุงเง-คุดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น  $w(x)=\sqrt{1-x}$  ในอันดับที่1
- RS2 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุงเง-คุดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น  $w(x)=\sqrt{1-x}$  ในอันดับที่2
- RS3 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุงเง-คุดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น  $w(x)=\sqrt{1-x}$  ในอันดับที่3
- RS4 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุงเง-คุดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น  $w(x)=\sqrt{1-x}$  ในอันดับที่4
- RS5 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุงเง-คุดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น  $w(x)=\sqrt{1-x}$  ในอันดับที่5
- RS6 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุงเง-คุดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น  $w(x)=\sqrt{1-x}$  ในอันดับที่6
- RS7 แทนการปรับปรุงระเบียบวิธีรุงเง-คุดตาโดยพหุนามตั้งฉาก ที่มีจุดถ่วงเป็น  $w(x)=\sqrt{1-x}$  ในอันดับที่7

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## 4.4 ตัวอย่างการวิเคราะห์เชิงตัวเลข

### 4.4.1 ตัวอย่างที่ 1

หาค่าของ  $\int_{-2}^0 \frac{x}{x-3} dx$  โดยใช้ค่าฟังก์ชันถ่วง ในตารางที่ 4.1, 4.5 ลงในตารางที่ 4.9, ค่าฟังก์ชันถ่วง ในตารางที่ 4.2, 4.6 ลงในตารางที่ 4.10 ค่าฟังก์ชันถ่วง ในตารางที่ 4.3, 4.7 ลงในตารางที่ 4.11 และค่าฟังก์ชันถ่วง ในตารางที่ 4.4, 4.8 ลงในตารางที่ 4.12 โดยค่าของปริพันธ์คือ 0.4675231285636536

ตารางที่ 4.9 ค่าของ  $\int_{-2}^0 \frac{x}{x-3} dx$  โดยใช้ค่าฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.1 และ 4.5

n	Calculated value	error
1	0.4722465372235457	0.0047234086598921
2	0.4678614868798868	0.0003383583162332
3	0.4678616171219588	0.0003384885583053
4	0.3666057695398078	0.1900175390238457
5	0.4678409055416575	0.0003177769780039
6	0.4678205683648278	0.0002974398011742
7	0.4675266014370796	0.0000034728734260

ตารางที่ 4.10 ค่าของ  $\int_{-2}^0 \frac{x}{x-3} dx$  โดยใช้ค่าฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.2 และ 4.6

n	Calculated value	error
1	0.4722465372235457	0.0047234086598921
2	0.4678614868798868	0.0003383583162332
3	0.4678616171219588	0.0003384885583053
4	0.3666057695398078	0.1009173590238457
5	0.4678409055416575	0.0003177769780039
6	0.4678409055416575	0.0002974398011742
7	0.4675266014370796	0.0000034728734260

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางที่ 4.11 ค่าของ  $\int_{-2}^0 \frac{x}{x-3} dx$  โดยใช้ค่าฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.3 และ 4.7

n	Calculated value	error
1	0.0419891104864629	0.4255340180771907
2	0.4598423191045664	0.0076808094590872
3	0.4661637952591027	0.0013593333045509
4	0.4671103391799213	0.0004127893837322
5	0.4121133192484812	0.0554098093151724
6	0.4054647383971015	0.0620583901665521
7	0.4674785166743026	0.0000446118893510

ตารางที่ 4.12 ค่าของ  $\int_{-2}^0 \frac{x}{x-3} dx$  โดยใช้ค่าฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.4 และ 4.8

n	Calculated value	error
1	0.4918074090424576	0.0242842804788040
2	0.4708110167148040	0.0032878881511504
3	0.7677917111291196	0.3002685825654660
4	0.4678138619413743	0.0002907333777207
5	0.4676547156525677	0.0001315870889141
6	0.4675928236111430	0.0000696950474894
7	0.4675618325479081	0.0000387039842545

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

#### 4.4.2 ตัวอย่างที่ 2

หาค่าของ  $\int_0^{0.5} \frac{2x^2}{\sqrt{1+x}} dx$  โดยใช้ค่าฟังก์ชันถ่วง ในตารางที่ 4.1, 4.5 ลงในตารางที่ 4.13, ค่าฟังก์ชันถ่วง ในตารางที่ 4.2, 4.6 ลงในตารางที่ 4.14, ค่าฟังก์ชันถ่วง ในตารางที่ 4.3, 4.7 ลงในตารางที่ 4.15 และ ค่าฟังก์ชันถ่วง ในตารางที่ 4.4, 4.8 ลงในตารางที่ 4.16 โดยค่าของปริพันธ์คือ 0.0712073758805625

ตารางที่ 4.13 ค่าของ  $\int_0^{0.5} \frac{2x^2}{\sqrt{1+x}} dx$  โดยใช้ค่าฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.1 และ 4.5

n	Calculated value	error
1	0.0501556797314736	0.0210516961490889
2	0.1161734754244649	0.0449660995439024
3	0.0862574729734202	0.0150500970928577
4	0.0831589597475681	0.0119515838670056
5	0.0811132869828907	0.0099059111023282
6	0.0803722343034437	0.0091648584228812
7	0.0698575943952327	0.0013497814853298

ตารางที่ 4.14 ค่าของ  $\int_0^{0.5} \frac{2x^2}{\sqrt{1+x}} dx$  โดยใช้ค่าฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.2 และ 4.6

n	Calculated value	error
1	0.0610882505046425	0.0101191253759200
2	0.0709303573465381	0.0002770185340244
3	0.0711262807549581	0.0000810951256044
4	0.0962902702874169	0.0250828944068544
5	0.0711272335579174	0.0000801423226451
6	0.0711400281100183	0.0000673477705442
7	0.0711960721893999	0.0000113036911626

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางที่ 4.15 ค่าของ  $\int_0^{0.5} \frac{2x^2}{\sqrt{1+x}} dx$  โดยใช้ค่าฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.3 และ 4.7

N	Calculated value	error
1	0.0111111111111160	0.0600962647694465
2	0.0816189003352046	0.0104115244546421
3	0.0756207292153842	0.0044133533348217
4	0.0736728261354740	0.0024654502549115
5	0.0781960667419078	0.0069886908613453
6	0.0737571842653011	0.0025498083847386
7	0.0720218312995388	0.0008144554189763

ตารางที่ 4.16 ค่าของ  $\int_0^{0.5} \frac{2x^2}{\sqrt{1+x}} dx$  โดยใช้ค่าฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.4 และ 4.8

N	Calculated value	error
1	0.0314269680527512	0.0397804078278113
2	0.0591023616113546	0.0121050142692079
3	0.0905245764963811	0.0193172006158186
4	0.0673899254679302	0.0038174504126323
5	0.0686242072084922	0.0025831686720703
6	0.0693419951858070	0.0018653806947555
7	0.0697966533251819	0.0014107225553806

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### 4.4.3 ตัวอย่างที่ 3

หาค่าของ  $\int_0^{0.5} \sin(x') dx$  โดยใช้ค่าฟังก์ชันถ่วง ในตารางที่ 4.1, 4.5 ลงในตารางที่ 4.17, ค่าฟังก์ชันถ่วง ในตารางที่ 4.2, 4.6 ลงในตารางที่ 4.18 , ค่าฟังก์ชันถ่วง ในตารางที่ 4.3, 4.7 ลงในตารางที่ 4.19 และ ค่าฟังก์ชันถ่วง ในตารางที่ 4.4, 4.8 ลงในตารางที่ 4.20 โดยค่าของปริพันธ์คือ 0.0062483626161648

ตารางที่ 4.17 ค่าของ  $\int_0^{0.5} \sin(x') dx$  โดยใช้ค่าฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.1 และ 4.5

N	Calculated value	error
1	0.0015466591118805	0.0047017035042842
2	0.0098464397306495	0.0035980771144849
3	0.0077875687840030	0.0015392061678384
4	0.0074564534195760	0.0012080908034113
5	0.0072423924852020	0.0009940298690374
6	0.0071835136449288	0.0009351510287642
7	0.0063633887998057	0.0001150261836411

ตารางที่ 4.18 ค่าของ  $\int_0^{0.5} \sin(x') dx$  โดยใช้ค่าฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.2 และ 4.6

n	Calculated value	error
1	0.0023913287659506	0.0038570338502140
2	0.0061399118437858	0.0001084507723788
3	0.0062327081989696	0.0000156544171950
4	0.0122451047379515	0.0059967421217869
5	0.0062328547519008	0.0000155078642638
6	0.0062347380049108	0.0000136246112538
7	0.0062415450011865	0.0000068176149781

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางที่ 4.19 ค่าของ  $\int_0^{0.5} \sin(x') dx$  โดยใช้ค่าฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.3 และ 4.7

N	Calculated value	error
1	0.0007127600038099	0.0055356026123548
2	0.0085595731511563	0.0023112105349916
3	0.0070160334497941	0.0007676708336295
4	0.0066497685763699	0.0004014059602053
5	0.0067040022241470	0.0004556396079823
6	0.0076321778654622	0.0013838152492975
7	0.0063753963299309	0.0001270337137662

ตารางที่ 4.20 ค่าของ  $\int_0^{0.5} \sin(x') dx$  โดยใช้ค่าฟังก์ชันถ่วงในตารางที่ 4.4 และ 4.8

N	Calculated value	error
1	0.0006885300788865	0.0055598325372781
2	0.0041080208939522	0.0021403417222125
3	0.0059630960543858	0.0002852665617789
4	0.0056480762963697	0.0006002863197949
5	0.0058461065619811	0.0004022560541836
6	0.0059594247821732	0.0002889378339914
7	0.0060305636441821	0.0002177989719826

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

#### 4.4.4 ตัวอย่างที่ 4

จงหาผลเฉลยของสมการ  $y' = \frac{xy}{y^2 - x^2}$ ,  $x = [0, 5]$  เมื่อ  $y(0) = 1$  ซึ่งมีคำตอบของสมการคือ  $y(x) = \sqrt{x^2 + \sqrt{x^4 + 1}}$  ซึ่งผลเฉลยรูปแบบเชิงตัวเลขได้ผลตามตารางที่ 4.21, 4.22, 4.23 และ 4.24

ตารางที่ 4.21  $x = 0.1$ ,  $h = 0.1$ ,  $y = 1.0$   $w(x) = \frac{1}{\sqrt{1+x}}$

N	Calculated value	error
1	1.5526411157538	0.0011328582762298
2	1.5543245021947	0.0005505281646603
3	1.5537108291983	0.0000631448317672
4	1.5535456833985	0.0002282906315576
5	1.5534072163759	0.0003667576541013
6	1.5533144758988	0.0004594981312032
7	1.5566493416915	0.0028753676614486

ตารางที่ 4.22  $x = 0.1$ ,  $h = 0.1$ ,  $y = 1.0$   $w(x) = \sqrt{1+x}$

N	Calculated value	error
1	1.5566436885983	0.0028697145683090
2	1.5542830811888	0.0005091071587664
3	1.5538566112191	0.0000826371890164
4	1.5536122050973	0.0001617689327333
5	1.5534565821917	0.0003173918383732
6	1.5533497700966	0.0004242039334104
7	1.5532721196059	0.0005018544241457

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางที่ 4.23  $x = 0.1, h = 0.1, y = 1.0$   $w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x}}$

N	Calculated value	error
1	1.5566436885983	0.0028697145683090
2	1.5542830811888	0.0005091071587664
3	1.5538566112191	0.0000826371890164
4	1.5536122050973	0.0001617689327333
5	1.5534565821917	0.0003173918383732
6	1.5533497700966	0.0004242039334104
7	1.5532721196059	0.0005018544241457

ตารางที่ 4.24  $x = 0.1, h = 0.1, y = 1.0$   $w(x) = \sqrt{1-x}$

N	Calculated value	error
1	1.5476594842898	0.0061144897402212
2	1.5543177628223	0.0005437887922455
3	1.5538309041391	0.0000569301090856
4	1.5535828572835	0.0001911167465771
5	1.5534351372987	0.0003388367312935
6	1.5533338470735	0.0004401269565868
7	1.5532618366906	0.0005121373393904

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางที่ 4.25  $x = 0.1$ ,  $h = 0.0001$ ,  $y = 1.0$   $w(x) = \frac{1}{\sqrt{1+x}}$

N	Calculated value	error
1	1.5537721145797	0.0000018594503306
2	1.553773974526	0.0000000004959968
3	1.5537739739992	0.0000000000308802
4	1.553773973839	0.0000000001910250
5	1.5537739737035	0.0000000003265064
6	1.5537739736115	0.0000000004185379
7	1.553773182623	0.0000033442322687

ตารางที่ 4.26  $x = 0.1$ ,  $h = 0.0001$ ,  $y = 1.0$   $w(x) = \sqrt{1+x}$

N	Calculated value	error
1	1.5537757638017	0.0000017897716746
2	1.5537739744924	0.0000000004624023
3	1.5537739741288	0.0000000000987448
4	1.5537739739025	0.0000000001275831
5	1.5537739737524	0.0000000002776821
6	1.5537739736467	0.0000000003833616
7	1.5537739735685	0.0000000004615222

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางที่ 4.27  $x = 0.1, h = 0.0001, y = 1.0$   $w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x}}$

N	Calculated value	error
	1.5537739899803	0.0000000159503053
2	1.5537739739022	0.0000000001278144
3	1.5537739739025	0.0000000001275831
4	1.5537739733446	0.0000000006854630
5	1.5537739739025	0.0000000001275831
6	1.5537739739024	0.0000000001276139
7	1.5537739739999	0.000000000301339

ตารางที่ 4.28  $x = 0.1, h = 0.0001, y = 1.0$   $w(x) = \sqrt{1-x}$

N	Calculated value	error
1	1.5537675369253	0.0000064371047281
2	1.5537739745215	0.0000000004914986
3	1.5537793741035	0.0000054000734311
4	1.5537739738751	0.0000000001548939
5	1.5537739735904	0.0000000004395886
6	1.5537739736142	0.0000000004158596
7	1.5537739754656	0.0000000014355126

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## บทที่ 5

### บทสรุปการดำเนินการปัญหาพิเศษ

วิธีการเชิงตัวเลขได้ถูกนำมาใช้เพื่อแก้ปัญหาทางคณิตศาสตร์ที่ไม่สามารถหาคำตอบโดยตรงได้ และได้มีการนำวิธีการเชิงตัวเลขมาใช้เพื่อประมาณค่าคำตอบของผลเฉลยของปัญหาที่ไม่สามารถปรับลดรูปให้อยู่ในรูปอย่างง่ายได้ เช่น ผลเฉลยของปัญหาที่อยู่ในรูปสมการปริพันธ์ เป็นต้น นอกจากนี้วิธีการเชิงตัวเลขยังได้ถูกนำมาประยุกต์ใช้เพื่อช่วยในการหาคำตอบทางคอมพิวเตอร์อีกทางหนึ่งซึ่งเป็นประโยชน์อย่างยิ่ง สำหรับการหาคำตอบที่ไม่สามารถหาได้ด้วยวิธีการเดิมและรวดเร็วอีกด้วย ในบทนี้จะทำการสรุปวิธีการและแนวคิดในหัวข้อต่างๆที่ได้ทำการศึกษา ดังนี้

#### 5.1 การหาค่าปริพันธ์

ผลลัพธ์ที่หามาได้จากการปริพันธ์และค่าที่ได้จากการหาผลบวกของการแทนค่ารากและค่า  $A_k$  จะมีค่าใกล้เคียงกันมากและยิ่งถ้าค่า  $n$  มากขึ้นเรื่อยๆก็จะได้ค่าที่ใกล้เคียงกันมากขึ้นอีกตามลำดับ

#### 5.2 การหาผลเฉลยเชิงตัวเลขของสมการเชิงอนุพันธ์สามัญ

การคำนวณของวิธีการของรุงเง-คุตตามีค่าใกล้เคียงกับค่าจริงมากเมื่ออันดับสูงขึ้น ดังตัวอย่างที่ได้แสดงมาเราได้แสดงวิธีการหาค่าของรุงเง-คุตตาในรูปแบบ โจทย์ต่างๆและฟังก์ชันถ่วงน้ำหนักที่แตกต่างกันด้วย จึงทำให้ผู้ที่สนใจสามารถมาศึกษาและนำไปใช้ได้

ผู้ที่สนใจต้องการค้นคว้าศึกษาเพิ่มเติม ขอแนะนำว่า ลองนำฟังก์ชันถ่วงน้ำหนักแต่ละตัวมาเปรียบเทียบกันโดยใช้โจทย์ปัญหาเดียวกัน เพื่อที่จะได้ทราบว่าฟังก์ชันถ่วงน้ำหนักตัวไหนให้ค่าความคลาดเคลื่อนน้อยที่สุด และเหมาะสมกับการนำไปใช้ได้ดีที่สุด

## บรรณานุกรม

- [1] ไมตรี โพธิ์สุข. 2529. การวิเคราะห์เชิงตัวเลขพื้นฐาน. กรุงเทพฯ : โครงการตำรา คณะครุศาสตร์อุตสาหกรรมและวิทยาศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง.
- [2] Brice Carnahan, H.A. LUTHER and James O.Wilkes. **Applied Numerical Methods**. The United States of America.1969.
- [3] Eric W.Weisstein. 1999. **Orthogonal Polynomials**. [Online]  
Available : [http://www.mathworld.wolfram.com/Orthogonal Polynomials.html](http://www.mathworld.wolfram.com/Orthogonal%20Polynomials.html).
- [4] Walter Gautschi . 2004. **Computing polynomials orthogonal with respect to densely oscillating and exponentially decaying weight functions and related integrals**. [Online]  
Available : <http://www.elsevier.com/locate/cam>.
- [5] Milton Abramowitz, Irene A. Stegun. **Handbook of mathematical function with formulas graphs and mathematical tables**. New York.1965.
- [6] Maitree Podisuk, Pongpan Rattanathanawan and Phimpraphai Phutthiwat.  
“**Sequences of Orthogonal Polynomials and Applications**.” Department of Mathematics and Computer Science. King Mongkut’s Institute of Technology Chaokhuntham Ladkrabang.
- [7] Maitree Podisuk, Witchaya Rattanametawee and Decha Samana, “**Applications of Orthogonal Polynomials**.”, Department of Mathematics and Computer Science. King Mongkut’s Institute of Technology Chaokhuntham Ladkrabang.
- [8] Maitree Podisuk ,Sirikul Bunditsaovapak, “**Some Orthogonal Polynomials**.”, Department of Mathematics and Computer Science. King Mongkut’s Institute of Technology Chaokhuntham Ladkrabang.

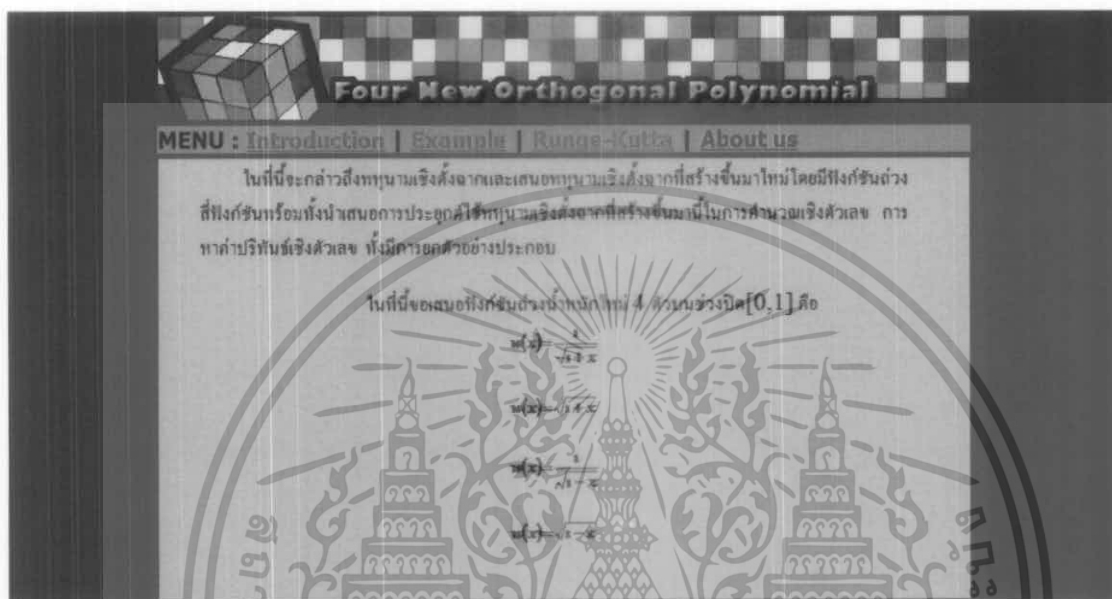


ภาคผนวก

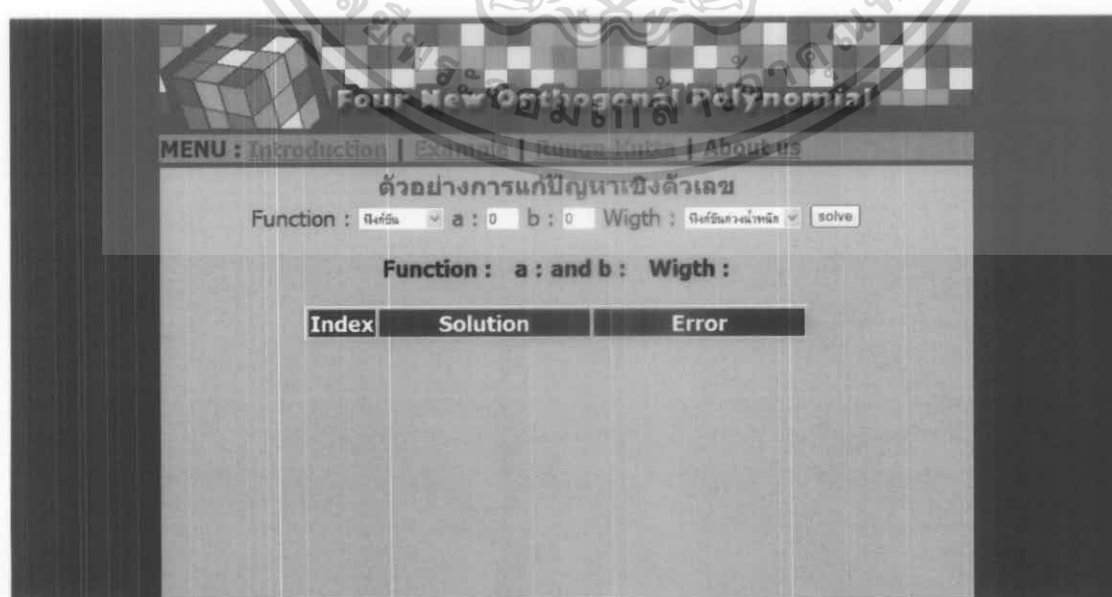
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## คู่มือการใช้โปรแกรม

1. เมื่อเข้าสู่โปรแกรมจะปรากฏหน้า Introduction โดยในหน้านี้จะกล่าวถึงขอบเขตของโปรแกรม ดังรูปที่ 1

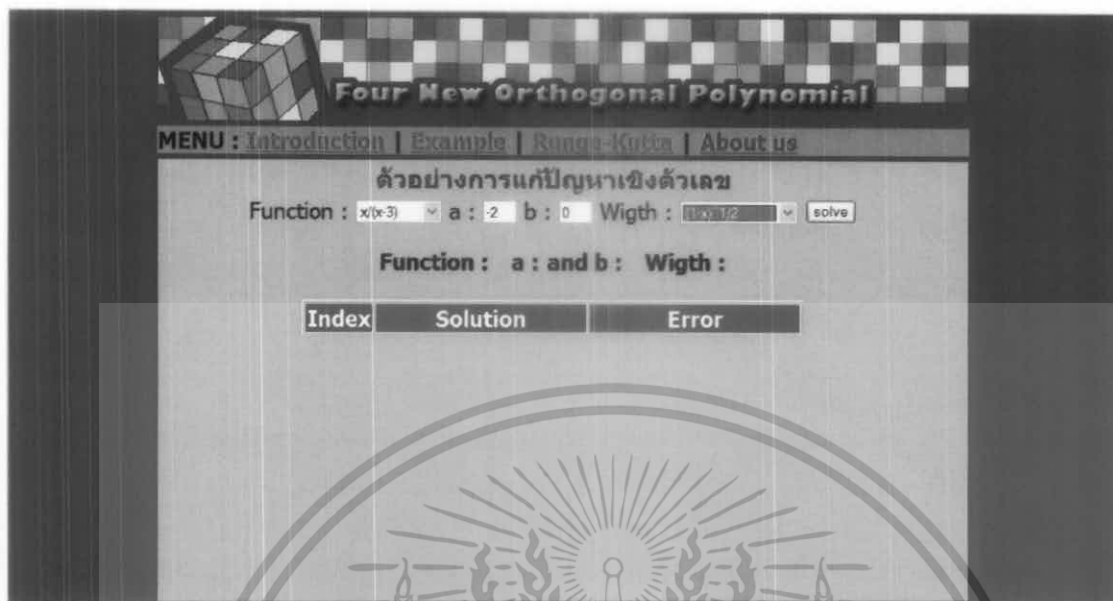


2. เมื่อกดตรง Example จะปรากฏหน้าจอ ดังรูปที่ 2

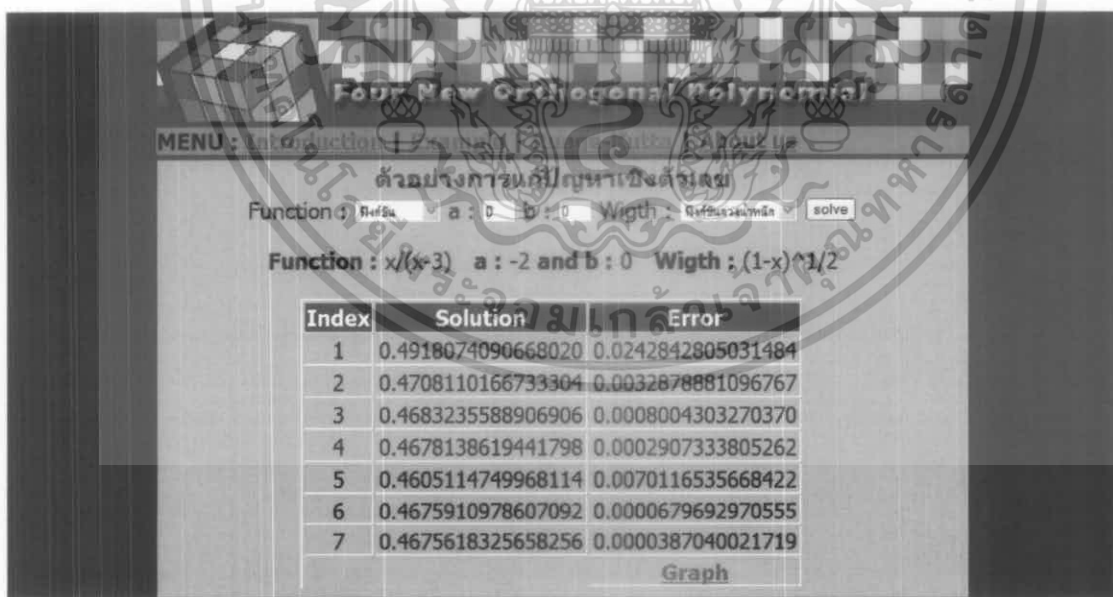


เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้拿去ใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3. ให้เลือกฟังก์ชัน และฟังก์ชันถ่วงที่ต้องการ พร้อมทั้งระบุขอบเขต แล้วคลิกปุ่ม **solve**



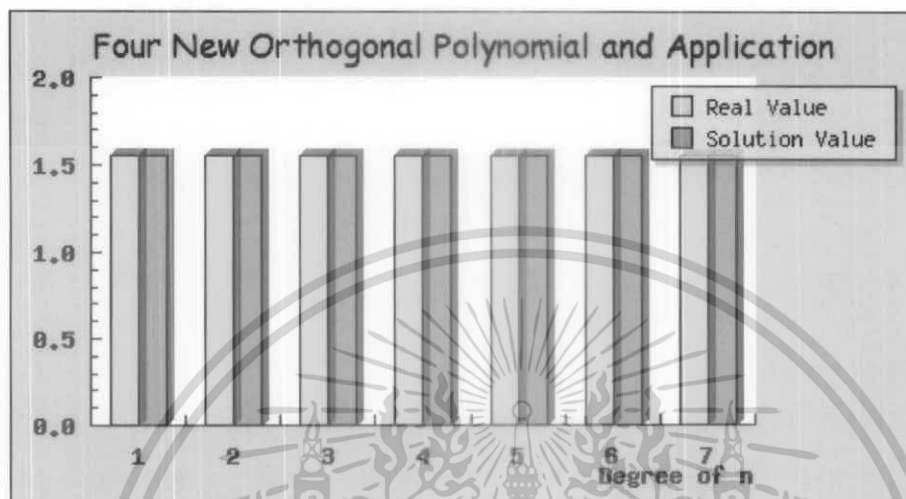
4. จะปรากฏหน้าจอดังรูปที่ 4 ซึ่งเป็นการเปรียบเทียบระหว่างค่าจริงและค่าที่คำนวณ โดยแสดงตั้งแต่ degree 1- degree 7



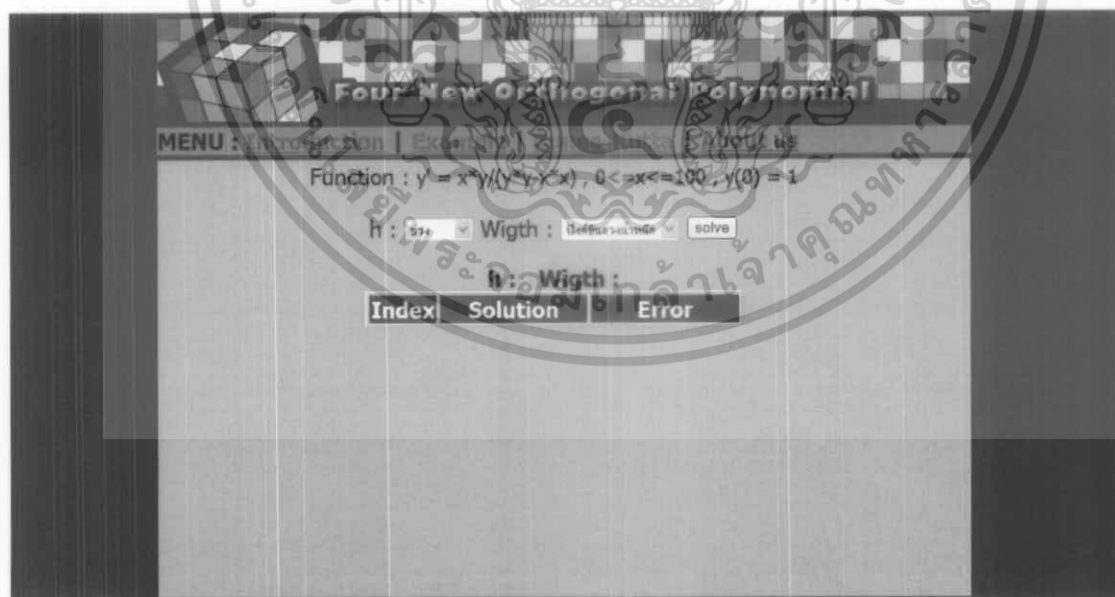
รูปที่ 4

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

5. จากรูปที่ 4 เมื่อกดตรง **Graph** จะปรากฏหน้าจอ ดังรูปที่ 5 ซึ่งเป็นแผนภูมิแท่งเปรียบเทียบระหว่างค่าจริงและค่าที่คำนวณได้ โดยแกนตั้งแทนค่าคำตอบ และแกนอนแทน degree



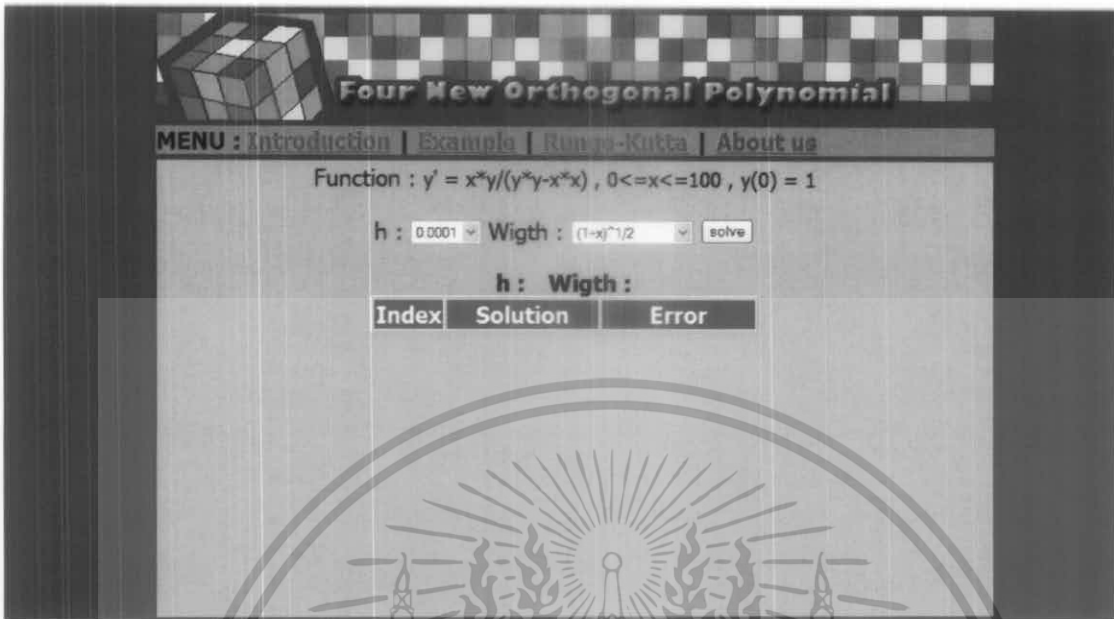
6. เมื่อกดตรง Runge-Kutta จะปรากฏหน้าจอ ดังรูปที่ 6



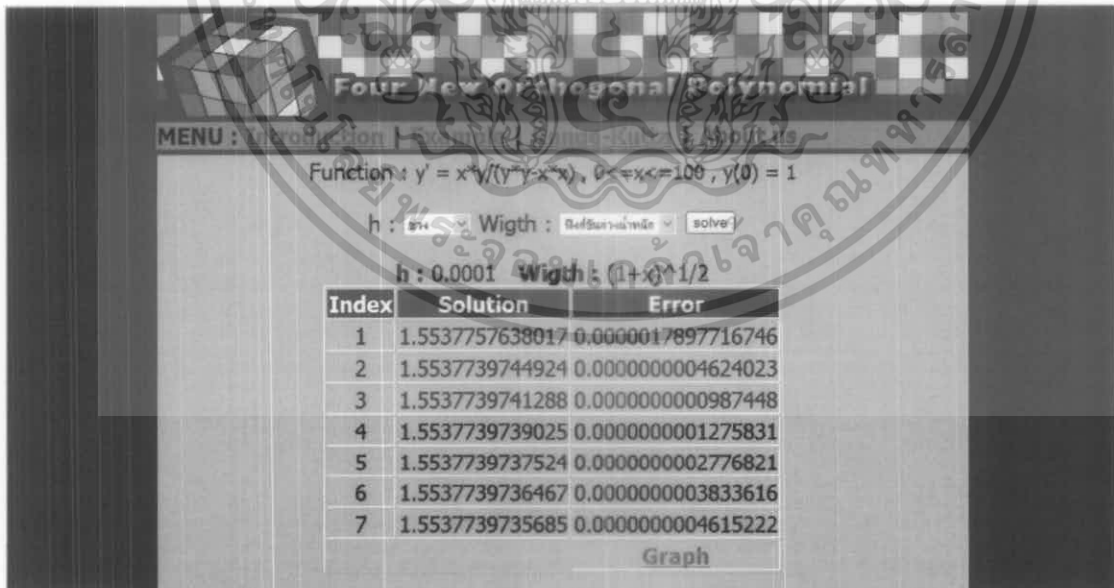
รูปที่ 6

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

7. ให้เลือกช่วง(h)ที่ต้องการแบ่ง และฟังก์ชันถ่วงที่ต้องการ แล้วกดปุ่ม



8. จะปรากฏหน้าจอดังรูปที่ 8 ซึ่งเป็นการเปรียบเทียบระหว่างค่าจริงและค่าที่คำนวณ โดยแสดงตั้งแต่ degree 1- degree 7

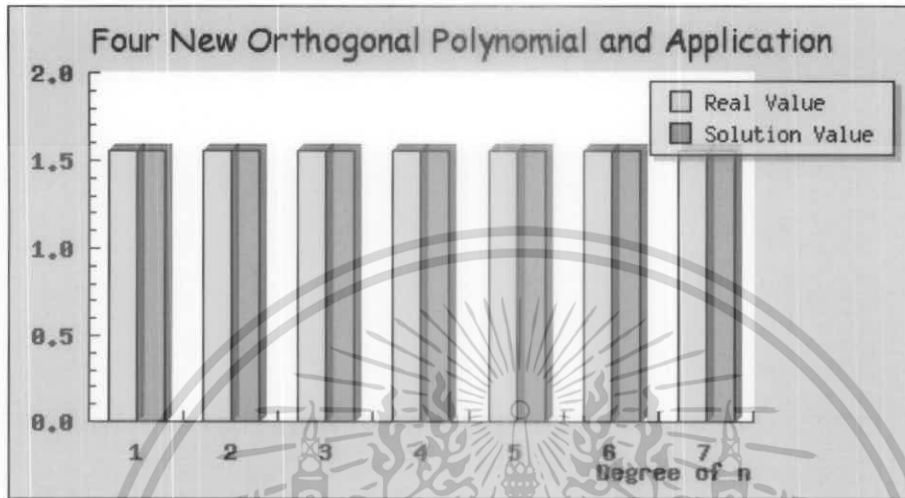


รูปที่ 8

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

**Graph**

9. จากรูปที่ 8 เมื่อกดตรง **Graph** จะปรากฏหน้าจอ ดังรูปที่ 10 ซึ่งเป็นแผนภูมิแท่งเปรียบเทียบระหว่างค่าจริงและค่าที่คำนวณได้ โดยแกนตั้งแทนค่าคำตอบ และแกนนอนแทน degree



รูปที่ 10

6. เมื่อกดตรง About us จะปรากฏหน้าจอ ดังรูปที่ 11 ซึ่งจะกล่าวถึงรายละเอียดเกี่ยวกับผู้จัดทำ

**Four New Orthogonal Polynomial**

MENU : Introduction | Execution | About us

**หัวข้อปัญหาพิเศษ** สหุพจน์เชิงตั้งฉากใหม่และการประยุกต์ (Four New Orthogonal Polynomial and Application)

**ชื่อนักศึกษา**  
 นายฐิติวัฒน์ โทร. 46050588  
 นางสาวเหมิอน ประดิษฐ์รัตน์ 46050601  
 ฝัน เขียมตง 46050603  
 นายโอบ

**ปริญญา** วิทยาศาสตร์บัณฑิต (วท.บ.)  
**ภาควิชา** คณิตศาสตร์และวิทยาการคอมพิวเตอร์ คณะวิทยาศาสตร์  
**สาขาวิชา** คณิตศาสตร์ประยุกต์  
**ปีการศึกษา** 2549  
**อาจารย์ที่ปรึกษา** รศ.ดร. โทธิษุข  
 โมตรี รัตนธนาวัฒน์  
 รศ.ผ่อง

รูปที่ 11

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## ตารางศัพท์

คำศัพท์		หน้า
พหุนามเลอจองด์	Legendre	1
พหุนามจาโคเบียล	Jacobi	1
พหุนามเซฟี่เชพอน์ดับที่หนึ่ง	Chebyshev	1
พหุนามเซฟี่เชพอน์ดับที่สอง	Chebyshev	1
พหุนามลาแกร์	Laguerre	1
พหุนามเฮร์มีท	Hermite	1
เกาส์-ควอดเตรเจอ์	Gaussian Quadrature	6
นิวตัน ไค์ซ	Newton Code	7
เกาส์-ควอดเตรเจอ์	Gaussian Quadrature	21
ระเบียบวิธีรุงเง-คุดตา	Runge-Kutta Methods	25



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้