



# รายงาน โครงการวงจรเพิ่มลดแรงดัน ดีซี-ดีซี คอนเวอร์เตอร์

วงจรแปลงผันกำลังไฟแบบดีซีเป็นดีซีที่มีการเพิ่มลดแรงดัน

Quadratic Buck-Boost DC-DC Converter

นายธิป ตั้งสำเร็จวงศ์

นายอติ เลิศภิชัยวงศ์

ภาควิชาวิศวกรรมแม่คคาทรอนิกส์

คณะวิศวกรรมศาสตร์

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

ปีการศึกษา 2565

A blue handwritten signature is located in the bottom right corner of the page.



## Quadratic Buck-Boost DC-DC Converter

Thipok Tangsumroengvong

Athiti Lertpiyayowong

Bachelor of engineering in Mechatronics Engineering

Faculty of engineering

King Mongkut's Institute of Technology Ladkrabang

Academic year 2022

ปริญญาานิพนธ์ปีการศึกษา 2565

คณะวิศวกรรมศาสตร์

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

ใบรับรองปริญญาานิพนธ์

.....

หัวข้อปริญญาานิพนธ์      วงจรแปลงผันกำลังไฟแบบตีซีเป็นดีซีที่มีการเพิ่มลดแรงดัน  
Quadratic Buck-Boost DC-DC Converter

นักศึกษาผู้จัดทำ      นายธิปก      ตั้งสำเร็จวงศ์      รหัสนักศึกษา      62010432  
                                 นายอติติ      เลิศภิญโญวงศ์      รหัสนักศึกษา      62011002

ปริญญา      วิศวกรรมศาสตรบัณฑิต

สาขาวิชา      วิศวกรรมแมคคาทรอนิกส์

ปีการศึกษา      2565

อาจารย์ผู้ควบคุมปริญญาานิพนธ์	ลายมือชื่อ
รศ.ดร.ชนินทร์ บุญลักษณะานุสรณ์	

ชื่อโครงการสหกิจ	วงจรมแปลงผันกำลังไฟแบบดีซีเป็นดีซีที่มีการเพิ่มลดแรงดัน
ชื่อนักศึกษา	นายธิปก ตั้งสำเร็จวงศ์ และ นายอติติ เลิศภยโยวงศ์
คณะ	วิศวกรรมศาสตร์
ภาควิชา	วิศวกรรมแมคคาทรอนิกส์
อาจารย์นิเทศก์	รศ.ดร.ชรินทร์ บุญลักษณ์านุสรณ์
ผู้นิเทศงาน	ดร. สิริพรรณ ตระกูลดิษฐ์

### บทคัดย่อ

โครงการเล่มนี้เป็นการศึกษาเกี่ยวกับวงจรมแปลงผันกำลังไฟฟ้ากระแสตรงมาเป็นกระแสตรงแบบสามารถเพิ่มและลดค่าแรงดัน มีวัตถุประสงค์เพื่อการสร้างชิ้นงานขึ้นมาใหม่โดยการใช้รูปแบบของวงจรมที่ศึกษา โดยเริ่มตั้งแต่การฝึกวิเคราะห์เกี่ยวกับรูปแบบวงจรมที่เกี่ยวข้อง แก้ปัญหาที่เจอระหว่างศึกษา โดยรายงานเล่มนี้จะให้ข้อมูลเกี่ยวกับวงจรมแปลงผันแรงดัน การทำงานของวงจรม วิธีการคำนวณของค่าที่เกิดขึ้นจริง และความสัมพันธ์ของแต่ละชิ้นส่วนที่อยู่ในวงจรมกับค่าของการทดลองที่เกิดขึ้นจริง รวมถึงผลการทดลอง และสรุป เป้าหมายในการจัดทำโครงการนี้เพื่อให้เข้าใจในวงจรมและสามารถออกแบบชิ้นงานขึ้นมาใหม่รวมถึงการเลือกใช้อุปกรณ์แต่ละตัวในการสร้างวงจรมขึ้นมาใหม่ และก่อให้เกิดเป็นชิ้นงานใหม่ที่สามารถใช้ได้ในอนาคต

Cooperative Title      Quadratic Buck-Boost DC-DC Converter

Student name            Thipok Tangsumroengvong and Athiti Lertpiyayowong

Faculty                    Engineering

Department              Mechatronics Engineering

Advisor name            Prof. Chanin Bunlaksananusorn

Mentor name             Dr. Siripan Trakuldit

## ABSTRACT

This project is about Converter circuit, direct current to direct current with the ability to increase or decrease voltage. The Objective of this project is to create the work of the new circuit by study basics converter circuit. First, starts with learning and analyzing basic converter circuit and more complicated version too. Solve the problems with experience along the way. This report gives you information about voltage converter circuits, how the circuit works, how to calculate all the important variables and the relations for all parts in circuit from real testing. Including results and conclude about our objective of this project which are understanding our circuit, design our circuit and create new circuit that can be used in the future.

## กิตติกรรมประกาศ

การจัดทำรายงานและโครงการนี้ในหัวข้อวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้ากระแสตรงมาเป็นกระแสตรงแบบสามารถเพิ่มและลดค่าแรงดัน โครงการนี้เกิดขึ้นได้จากการแนะนำและช่วยเหลือจากรศ.ดร.ชรินทร์ บุญลักษณะนาม นุสรณ์ และดร.สิริพรรณ ตระกูลดิษฐ์ ที่ให้คำแนะนำ รวมไปถึงการตรวจสอบและแก้ไขข้อผิดพลาดต่างๆ จนทำให้โครงการนี้สำเร็จลุล่วงไปตามเป้าหมายที่กำหนด รวมถึงการให้ใช้สถานที่ สิ่งอำนวยความสะดวกต่างๆ สุดท้ายขอขอบพระคุณทุกท่านที่อยู่เบื้องหลังความสำเร็จ ที่คอยสนับสนุนและให้กำลังใจเสมอมา



นายธิปภัก ตั้งสำเร็จวงศ์  
นายอติติ เลิศภักย์วงศ์  
นักศึกษาผู้จัดทำโครงการ

# สารบัญ

บทคัดย่อภาษาไทย	A
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ	B
กิตติกรรมประกาศ	C
สารบัญ	D
สารบัญตาราง	H
สารบัญรูป	I
บทที่ 1 บทนำ	
1.1 ที่มาและความสำคัญ	1
1.2 วัตถุประสงค์ของโครงการ	1
1.3 ขอบเขตของการทำโครงการ	1
1.4 วิธีการดำเนินงาน	1
1.5 ประโยชน์ที่คิดว่าได้รับ	2
บทที่ 2 ทฤษฎีและหลักการที่เกี่ยวข้อง	
2.1 ข้อมูลเกี่ยวกับวงจร DC-DC Buck-Boost Converter	3
2.1.1 รายละเอียดเกี่ยวกับวงจร DC-DC Buck-Boost Converter	3
2.2 หลักการทำงานของวงจร DC-DC Buck-Boost Converter	4
2.2.1 หลักการทำงานของSwitch ในวงจร DC-DC Buck-Boost Converter	4
2.3 หลักการทำงานของวงจร Control ที่ใช้	5
2.3.1 การทำงานของ UC3825	5

## D

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2.3.2 การทำงานของ CD4050	6
--------------------------	---

### บทที่ 3 วิธีดำเนินการ

3.1 กำหนดวงจรที่จะศึกษาในการสร้างชิ้นงาน	7
3.2 วงจรในส่วน Quadratic Buck-Boost ที่เลือกใช้	7
3.2.1 การทำงานช่วงสวิตช์เปิด	8
3.2.2 การทำงานช่วงสวิตช์ปิด	9
3.3 ค่าความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปรของอุปกรณ์ไฟฟ้า	9
3.3.1 ค่าความสัมพันธ์ระหว่างแรงดันที่เกิดขึ้นที่ตัวเก็บประจุตัวแรกเทียบกับแรงดันที่ขาเข้า	10
3.3.2 ค่าความสัมพันธ์ระหว่างแรงดันที่เกิดขึ้นที่แรงดันขาออกเทียบกับแรงดันที่ขาเข้า	12
3.3.3 ค่าความสัมพันธ์ระหว่างกระแสที่ขาออกเทียบกับกระแสที่ขาเข้า	14
3.3.4 ค่าความสัมพันธ์ระหว่างกระแสที่ผ่านขดลวดL1 และขดลวดL2 เทียบกับกระแสที่ขาออก	17
3.4 การหาค่าตัวแปรเดียวของอุปกรณ์ไฟฟ้า	17
3.4.1 การหาค่ากระแสที่มากและน้อยที่สุดที่สามารถผ่านขดลวดเหนี่ยวนำL1 ได้	18
3.4.2 การหาค่ากระแสที่มากและน้อยที่สุดที่สามารถผ่านขดลวดเหนี่ยวนำL2 ได้	19
3.4.3 การหาค่ากระแสที่ไหลผ่านไดโอดแต่ละตัว	20
3.4.4 การหาค่ากระแสที่ไหลผ่านสวิตช์	20
3.4.5 การหาค่าตัวเก็บประจุ	20
3.5 การออกแบบชิ้นงาน	23
3.5.1 การหาค่า Duty cycle	23
3.5.2 การหาค่าขดลวดเหนี่ยวนำที่เล็กที่สุดที่สามารถใช้ได้	24

#### E

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3.5.3 การหาค่าตัวเก็บประจุ	24
3.5.4 การหาค่าสวิตช์	24
3.5.5 การหาไดโอดแต่ละตัว	25
3.5.6 การหากระแสที่มากที่สุดที่สามารถผ่านขดลวดเหนี่ยวนำได้	25
3.6 การเลือกซื้ออุปกรณ์ในชิ้นงาน	26
3.6.1 การเลือกซื้อตัวเก็บประจุ	26
3.6.2 การเลือกซื้อตัวขดลวดเหนี่ยวนำ	28
3.6.3 การเลือกซื้อไดโอด	29
3.6.3 การเลือกซื้อสวิตช์ MOSFET	31
3.7 การออกแบบวงจรควบคุม	32
3.8 การสร้างบอร์ด PCB Circuit	34
3.9 อุปกรณ์ที่ใช้ในการทดลอง	37
3.9.1 Oscilloscope	37
3.9.2 Multimeter	37
3.9.3 Power Supply	38
3.9.4 Load	39

#### บทที่ 4 ผลการทดลอง

4.1 ผลการทดสอบแรงดันที่ขาเอาท์พุท	40
4.2 รูปคลื่นกราฟที่ปรากฏของขดลวดเหนี่ยวนำ $L$	42
4.2.1 รูปคลื่นขดลวดเหนี่ยวนำ $L_1$	42
4.2.2 รูปคลื่นขดลวดเหนี่ยวนำ $L_2$	43

#### F

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## บทที่ 5 สรุปผลการทดลอง

5.1 สรุปผลการดำเนินงาน 44

5.2 ปัญหาที่พบและแนวทางการแก้ไข 44

5.3 ข้อเสนอแนะ 45

เอกสารอ้างอิง 46



## สารบัญตาราง

### ตารางที่

ตารางผลการทดลองที่ 4-1 ทดสอบค่าแรงดันที่เกิดขึ้นที่ขา Output ที่Load1A

ตารางผลการทดลองที่ 4-2 ทดสอบค่าแรงดันที่เกิดขึ้นที่ขา Output ที่Load5A



## สารบัญรูป

- รูปที่ 2-1 ภาพตัวอย่างวงจรแปลงผันแรงดันที่นำมาใช้ในการสร้างชิ้นงานจริง
- รูปที่ 2-2 ภาพแสดงความสัมพันธ์ระหว่างแรงดันที่ปรากฏที่ซึ่งสอดคล้องกับการ ON และ OFF MOSFET
- รูปที่ 2-3 ภาพแสดงตัวอย่างของ UC3825 ที่ใช้ในวงจร
- รูปที่ 2-4 ภาพแสดงตัวอย่างของ Inverting Op-Amp แล้วสูตรคำนวณ  $V_c$
- รูปที่ 2-5 ภาพแสดงตัวอย่างของ Comparator
- รูปที่ 2-6 ภาพแสดงตัวอย่างของ CD4050 ที่ใช้ในวงจร
- รูปที่ 2-7 ภาพแสดง ภาพแสดงตัวอย่างของ Voltage follower และสูตรคำนวณ  $I$
- รูปที่ 3-1 ภาพตัวอย่างวงจรแปลงผันแรงดันดีซี-ดีซีที่ใช้ศึกษา
- รูปที่ 3-2 ภาพตัวอย่างวงจรขณะที่สวิตช์เปิด
- รูปที่ 3-3 ภาพตัวอย่างวงจรขณะที่สวิตช์เปิด
- รูปที่ 3-4 ภาพตัวอย่างการทำงานของวงจรในรูปที่1
- รูปที่ 3-5 ภาพตัวอย่างการทำงานของวงจรในรูปที่2
- รูปที่ 3-6 ภาพตัวอย่างการทำงานของวงจรในรูปที่3
- รูปที่ 3-7 ภาพตัวอย่างการทำงานของวงจรในรูปที่4
- รูปที่ 3-8 ภาพตัวอย่างรูปคลื่นที่ไหลผ่านขดลวดเหนี่ยวนำ
- รูปที่ 3-9 ภาพตัวอย่างรูปคลื่นที่ขาเข้า และรูปคลื่นกระแสที่ไหลผ่านสวิตช์
- รูปที่ 3-10 ภาพตัวอย่างรูปคลื่นที่ไดโอด1 ไดโอด2 และไดโอด3
- รูปที่ 3-11 ภาพตัวอย่างรูปคลื่นที่ตัวเก็บประจุ1 และตัวเก็บประจุ2
- รูปที่ 3-12 ภาพตัวอย่างรูปคลื่นแรงดันที่ขดลวดเหนี่ยวนำ1 และขดลวดเหนี่ยวนำ2
- รูปที่ 3-13 ภาพตัวอย่างรูปคลื่นแรงดันที่ไดโอด1 ไดโอด2 ไดโอด3 และสวิตช์

รูปที่ 3-14 ภาพตัวอย่างรูปคลื่นแรงดันที่ตัวเก็บประจุ1 และตัวเก็บประจุ2

รูปที่ 3-15 ภาพตัวอย่างค่าที่ต้องการออกแบบวงจร

รูปที่ 3-16 ภาพตัวอย่างตัวเก็บประจุ1 ที่เลือกซื้อ

รูปที่ 3-17 ภาพตัวอย่างสเปคตัวเก็บประจุ1 ที่เลือกซื้อ

รูปที่ 3-18 ภาพตัวอย่างตัวเก็บประจุ2 ที่เลือกซื้อ

รูปที่ 3-19 ภาพตัวอย่างสเปคตัวเก็บประจุ2 ที่เลือกซื้อ

รูปที่ 3-20 ภาพตัวอย่างแกนเทอร์รอย

รูปที่ 3-21 ภาพตัวอย่างแกนเทอร์รอยหลังจากพันลวดทองแดงเสร็จเรียบร้อยแล้ว

รูปที่ 3-22 ภาพตัวอย่างไดโอดที่เลือกซื้อ

รูปที่ 3-23 ภาพตัวอย่างสเปคไดโอดที่เลือกซื้อ

รูปที่ 3-24 ภาพตัวอย่างสวิตช์MOSFETที่เลือกซื้อ

รูปที่ 3-25 ภาพตัวอย่างสเปคสวิตช์MOSFETที่เลือกซื้อ

รูปที่ 3-26 ภาพตัวอย่างวงจรควบคุมโดยใช้ CD4050

รูปที่ 3-27 ภาพตัวอย่างวงจรควบคุมโดยใช้ UC3825

รูปที่ 3-28 ภาพตัวอย่างวงจรเต็ม

รูปที่ 3-29 ภาพตัวอย่างการทดลองต่อวงจรควบคุม UC3825

รูปที่ 3-30 ภาพตัวอย่างด้านหน้าของโปรแกรม Altium Designer Summer

รูปที่ 3-31 ภาพตัวอย่างภายในโปรแกรม Altium Designer Summer

รูปที่ 3-32 ภาพตัวอย่างวงจรที่ออกแบบภายในโปรแกรม Altium Designer Summer

รูปที่ 3-33 ภาพตัวอย่างบอร์ดที่เสร็จสมบูรณ์

รูปที่ 3-34 ภาพตัวอย่างOscilloscope

รูปที่ 3-35 ภาพตัวอย่าง Multimeter

รูปที่ 3-36 ภาพตัวอย่าง Power Supply ที่จ่ายเข้าสู่วงจรหลัก

รูปที่ 3-37 ภาพตัวอย่าง Power Supply ที่จ่ายเข้าสู่วงจร Control

รูปที่ 3-38 ภาพตัวอย่าง Load

รูปที่ 4-1 ผลการทดลองจ่ายไฟที่ 48V

รูปที่ 4-2 ผลการทดลองจ่ายไฟที่ 43V

รูปที่ 4-3 ผลการทดลองจ่ายไฟที่ 38V

รูปที่ 4-4 ผลการทดลองจ่ายไฟที่ 35V



# บทที่ 1

## บทนำ

### 1.1 ที่มาและความสำคัญ

เนื่องจากอุปกรณ์ทางไฟฟ้าแต่ละตัวมีค่าการใช้งานแรงดันไฟฟ้าที่เหมาะสมไม่เท่ากันในแต่ละตัว ดังนั้นจึงมีการสร้างวงจร DC-DC Buck-Boost Converter ตัวนี้มีความสามารถในการเพิ่มหรือลดแรงดันไฟฟ้ากระแสตรงให้มีเหมาะสมกับการใช้งาน และยังสามารถแปลงค่า DC Source ให้มีกระแสตรงได้หลายระดับตามที่เรากำลังต้องการ โดยใช้หลักการ ON และ OFF สวิตช์ MOSFET หรือการ Chopping DC Voltage

### 1.2 วัตถุประสงค์ของโครงการ

- 1.2.1 เพื่อออกแบบและสร้างวงจรแปลงผันไฟฟ้ากระแสตรงเป็นกระแสตรงโดยเพิ่มหรือลดค่าตามที่เรากำลังต้องการใช้งาน
- 1.2.2 เพื่อไปประยุกต์ใช้กับโหลดที่มีค่าต้องการกับการใช้งาน
- 1.2.3 เพื่อนำความรู้ที่ได้จากการสร้างวงจรไปใช้ในการสร้างวงจรใหม่ๆได้ในอนาคต
- 1.2.4 รู้วิธีการในการเลือกใช้อุปกรณ์ DC-DC Converter ให้มีความเหมาะสมกับการใช้งานจริง

### 1.3 ขอบเขตของการทำโครงการ

- 1.3.1 ออกแบบวงจรแปลงผันไฟฟ้ากระแสตรงเป็นกระแสตรงแปลงไฟฟ้ากระแสตรง 48V เป็นไฟฟ้ากระแสตรงหนึ่งเฟส 0-15V ที่ความถี่ 100kHz
- 1.3.2 ควบคุมขนาดความถี่ไฟฟ้านอกให้คงที่

### 1.4 วิธีการดำเนินงาน

โดยจะแบ่งเป็น 2 ส่วน

- 1.4.1 การออกแบบวงจรและศึกษาลักษณะการทำงานของวงจรรวมถึงหน้าที่ของอุปกรณ์แต่ละตัวในวงจร รวมถึงแต่ละค่าที่อุปกรณ์แต่ละตัวจะสามารถรับได้และส่งผลกระทบต่อค่าแรงดันที่เกิดขึ้น
- 1.4.2 ศึกษาและออกแบบวงจรควบคุมในส่วนของสวิตช์ MOSFET

## 1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

- 1.5.1 สามารถในความรู้เกี่ยวกับการออกแบบชิ้นงานไปสร้างเป็นชิ้นงานใหม่ที่สามารถใช้งานได้จริง
- 1.5.2 สามารถเลือกใช้อุปกรณ์ควบคุมแรงดัน ดีซี-ดีซี ที่มีคุณภาพจากการที่ได้ศึกษาองค์ประกอบจริง
- 1.5.3 สามารถนำชิ้นงานไปใช้ในการต่อยอดการทำงานกับบริษัทที่เกี่ยวข้องกับอิเล็กทรอนิกส์ได้
- 1.5.4 เป็นแนวทางให้กับผู้ที่ศึกษาเกี่ยวกับวงจรแปลงแรงดันดีซี-ดีซีต่อไป
- 1.5.5 ได้ความรู้เกี่ยวกับการออกแบบวงจรควบคุมของวงจรสวิตช์ MOSFET



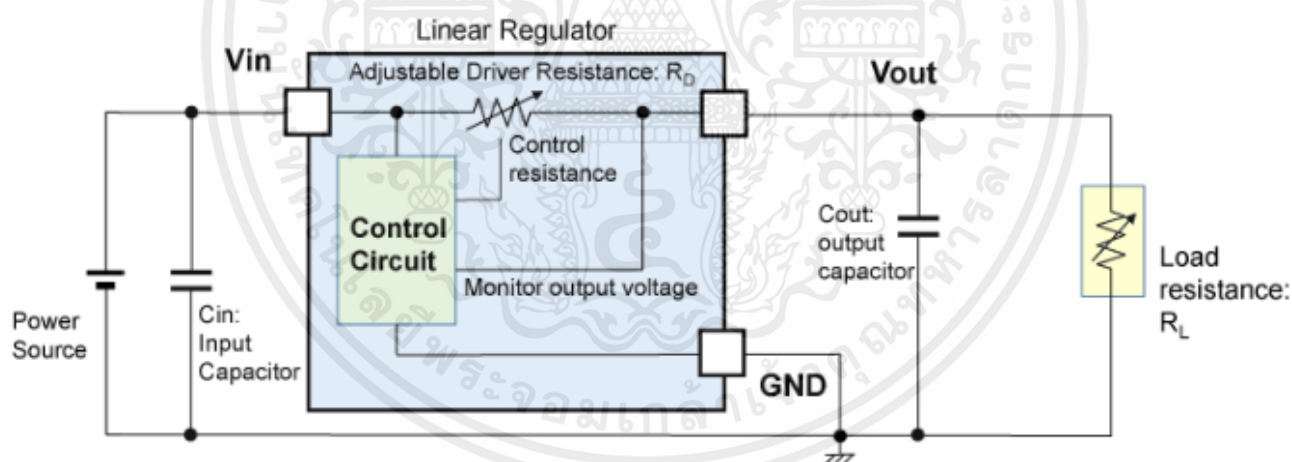
## บทที่ 2

### ทฤษฎีและหลักการที่เกี่ยวข้อง

#### 2.1 ข้อมูลเกี่ยวกับวงจร DC-DC Buck-Boost Converter

##### 2.1.1 รายละเอียดเกี่ยวกับวงจร DC-DC Buck-Boost Converter

วงจรซุกคอนเวอร์เตอร์ถูกพัฒนามาจากวงจร Buck-Boost Converter โดย Slobodan Cuk ซึ่งเป็นวงจรที่มีหน้าที่แปลงผันแรงดันไฟฟ้ากระแสตรงเป็นกระแสตรงแบบเพิ่ม-ลดแรงดันไฟฟ้าได้โดยจะมีแรงดันด้านออกแบบกลับขั้ว ซึ่งการควบคุมแรงดันฝั่งออกทำได้โดยการควบคุมอัตราส่วนระหว่างความกว้างของพัลส์กับความยาวของพัลส์หรือ Duty cycle (D) ที่ควบคุมของสวิทช์ในวงจรชุด โดยในชุดการทำงานของวงจรที่ใช้จะประกอบด้วยแหล่งกำเนิดไฟ สองขดลวด สองตัวเก็บประจุ สามไดโอด โหลดขาออกและสวิทช์ชนิด MOSFET และส่วนควบคุม



รูปที่ 2-1 ภาพตัวอย่างวงจรแปลงผันแรงดันดีซี-ดีซี

## 2.2 หลักการทำงานของวงจร DC-DC Buck-Boost Converter

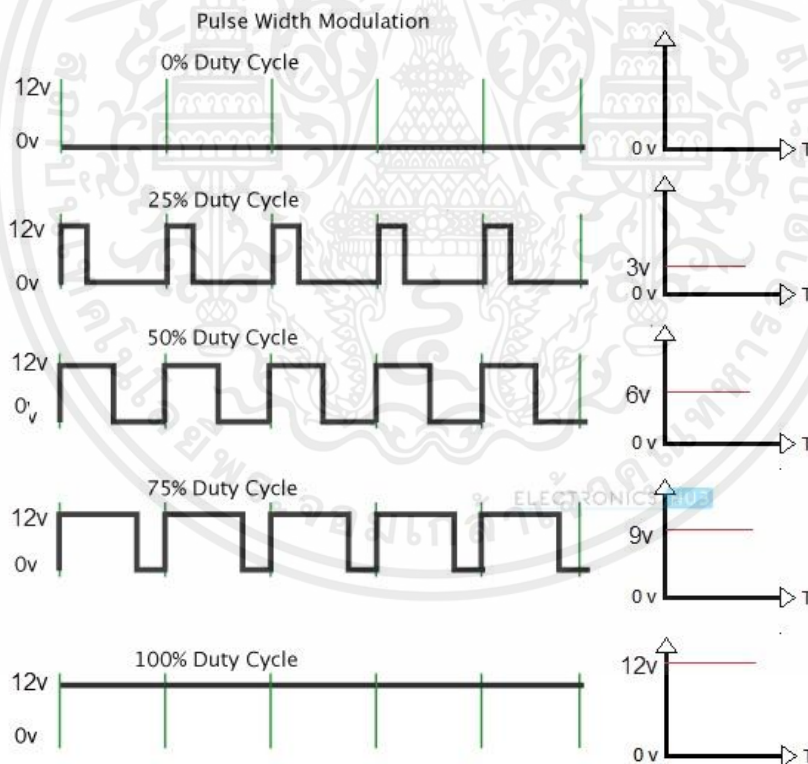
DC-DC converter หรือสามารถเรียกอีกอย่างว่า DC chopper เป็นวงจรที่ทำหน้าที่แปลงแรงดันไฟ DC จากแหล่งจ่ายไฟฟ้าให้มีค่าคงที่ ให้ได้แรงดันเอาต์พุตเป็น DC ที่สามารถปรับค่าได้ตามต้องการโดยใช้หลักการ ON และ OFF ของ MOSFET Switch หรือ Chopping DC Voltage

### 2.2.1 หลักการทำงานของ Switch ในวงจร DC-DC Buck-Boost Converter

โดยการ ON และ OFF ของสวิตช์มีวิธีการ 2 แบบ

1. แบบ **Constant – frequency** เป็นวงจร Chopper ที่ควบคุมให้ time period โดยการปรับ ON Time ( $T_{on}$ ) การควบคุมในลักษณะนี้เรียกว่า pulse-width – modulation (PWM)

2. แบบ **Variable – frequency** เป็นวงจร Chopper ที่ปรับ time period โดยการปรับ ON Time หรือ OFF time ( $T-T_{on}$ ) การควบคุมแบบนี้เรียกว่า frequency – modulation ซึ่งมีข้อเสียเนื่องจากค่าความถี่จะมีค่าเปลี่ยนแปลงในย่านกว้าง

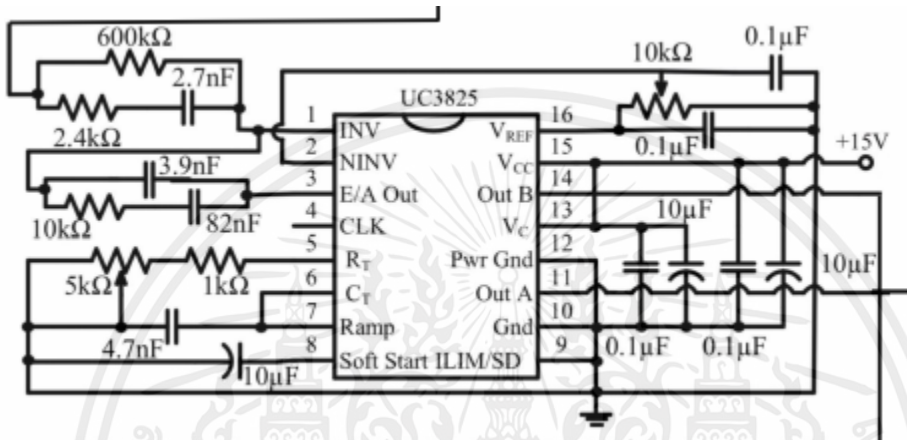


รูปที่ 2-2 ภาพแสดงความสัมพันธ์ระหว่างแรงดันที่ปรากฏที่ซึ่งสอดคล้องกับการ ON และ OFF MOSFET

## 2.3 หลักการทำงานของวงจร Control

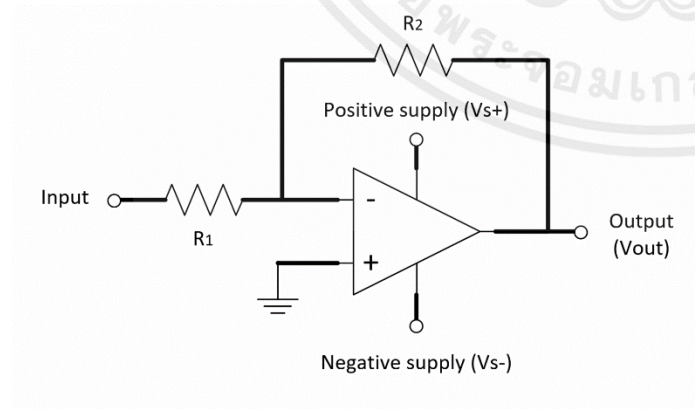
เนื่องจากเราต้องการให้การแปลงของแรงดัน  $V_{out}$  นั้น คงที่ เราจึงจำเป็นต้องมีการนำ  $V_{out}$  ไปเป็น feedback ในวงจร Control ของเรา โดยที่จะมีส่วนประกอบหลักด้วยกัน 2 ส่วน

### 2.3.1 การทำงานของ UC3825



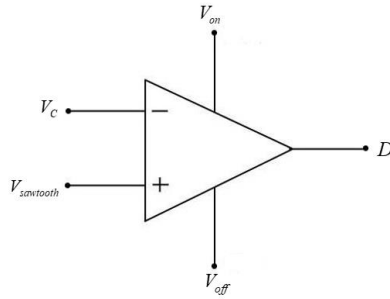
รูปที่ 2-3 ภาพแสดงตัวอย่างของ UC3825 ที่ใช้ในวงจร

โดยที่ข้างใน UC3825 นั้นมีส่วนหลักๆด้วยกัน 2 ส่วน ซึ่งก็คือ 1.Inverting Op-Amp ซึ่งมีหน้าที่สร้างแรงดันควบคุม ( $V_c$ ) โดยที่จะนำ  $V_{out}$  มาเปรียบเทียบกับ  $V_{ref}$  แล้วได้  $V_c$  ที่เหมาะสมออกมา.จากนั้นก็มาที่ส่วนที่ 2.Comparator ซึ่งมีหน้าที่นำ  $V_c$  มาเปรียบเทียบกับ  $V_{sawtooth}$  ถ้าช่วงไหน  $V_c > V_{sawtooth}$  ก็จะได้ผลลัพธ์เป็น  $V_{on}$  เอาไว้ใช้เปิดสวิตช์ ถ้า  $V_c < V_{sawtooth}$  ก็จะได้ผลลัพธ์เป็น  $V_{off}$  เอาไว้ใช้ปิดสวิตช์.



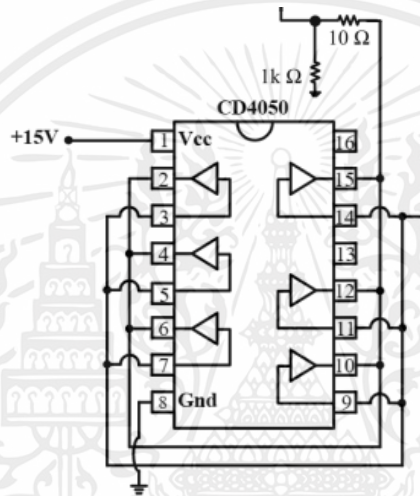
$$V_c = \left[ \frac{R_2}{R_1} \right] [V_{ref} - V_o] + V_{ref}$$

รูปที่ 2-4 ภาพแสดงตัวอย่างของ Inverting Op-Amp และสูตรคำนวณ  $V_c$



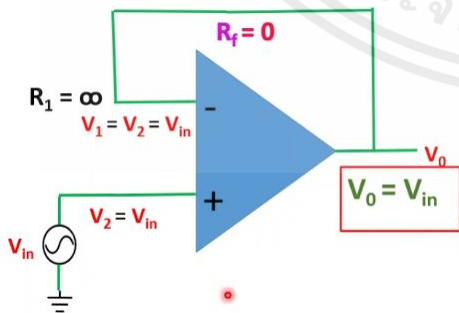
รูปที่ 2-5 ภาพแสดงตัวอย่างของ Comparator

### 2.3.2 การทำงานของ CD4050



รูปที่ 2-6 ภาพแสดงตัวอย่างของ CD4050 ที่ใช้ในวงจร

เนื่องจากแรงดันที่ได้มาจากนั้น UC3825 นั้นพอเพียงต่อสวิตช์แล้ว แต่กระแสนั้นยังมีค่าไม่มากพอ จึงต้องนำสัญญาณที่ได้มาขยายกระแสก่อน โดยใน CD4050 นั้นจะมี Op-Amp ที่เรียกว่า Voltage follower อยู่ในนั้น



$$I_{i/p} \ll I_{o/p}$$

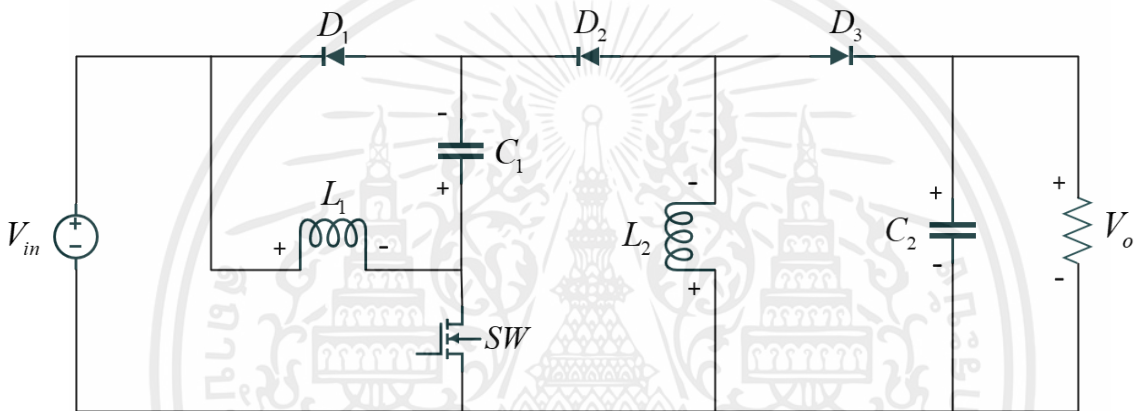
รูปที่ 2-7 ภาพแสดงตัวอย่างของ Voltage follower และสูตรคำนวณ I

## บทที่ 3

### วิธีดำเนินการ

#### 3.1 กำหนดวงจรที่จะศึกษาเพื่อใช้ในการสร้างชิ้นงาน

รูปแบบของวงจร Quadratic Buck-Boost นั้นมีอยู่หลายแบบและหลายประเภทซึ่งให้ค่าผลลัพธ์ที่แตกต่างกัน โดยทางผู้จัดทำได้เลือกรูปแบบวงจรที่สามารถวิเคราะห์ได้ไม่ยากและทำการศึกษาลักษณะการทำงานและวิธีการทำงานของวงจรนี้ จนได้รูปแบบวงจรมานี้มา



รูปที่ 3-1 ภาพตัวอย่างวงจรแปลงผันแรงดันดีซี-ดีซีที่ใช้ศึกษา

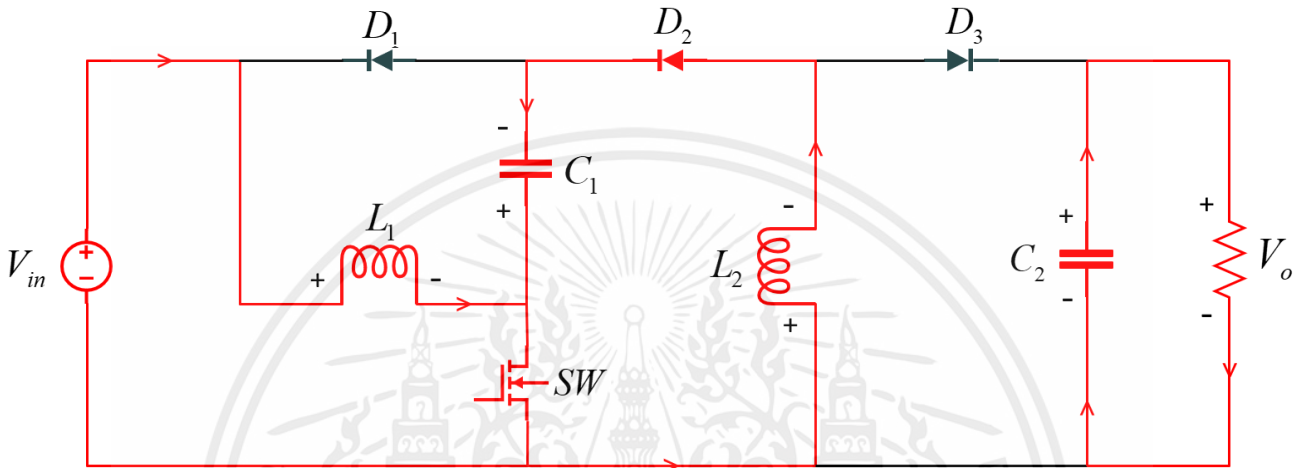
#### 3.2 วงจรในส่วน Quadratic Buck-Boost ที่เลือกใช้

เนื่องจากเป็นวงจรที่ไม่ซับซ้อนและใช้อุปกรณ์ไฟฟ้าที่ประกอบอยู่ในขอบเขตอยู่ในงบที่จำกัด ซึ่งในระบบวงจรจริงจะประกอบไปด้วยวงจรเพิ่มลดแรงดัน ดั้งรูปและในรูปแบบวงจรจริงจะมีวงจรโมลคูลที่เพิ่มขึ้นเพื่อทำหน้าที่ควบคุมจังหวะสวิตซ์เพื่อกำหนดค่าแรงดันที่ขาออกให้ตรงกับที่เราต้องการ รวมถึงการคุมแรงดันให้มีความนิ่งมากขึ้น ส่วนต่อไปจะเป็นการวิเคราะห์การทำงานรวมถึงการหาค่าความสัมพันธ์ของอุปกรณ์ในวงจรแต่ละตัว รวมถึงการหาค่าของแต่ละตัวแปรต่างๆเพื่อใช้เลือกซื้ออุปกรณ์ไฟฟ้าต่างๆเพื่อนำมาสร้างชิ้นงาน

## การทำงานของวงจรที่นำมาศึกษา

โดยจะแบ่งการทำงานออกเป็น 2 ส่วน คือขณะทำการเปิดสวิตช์และขณะที่ทำการปิดสวิตช์

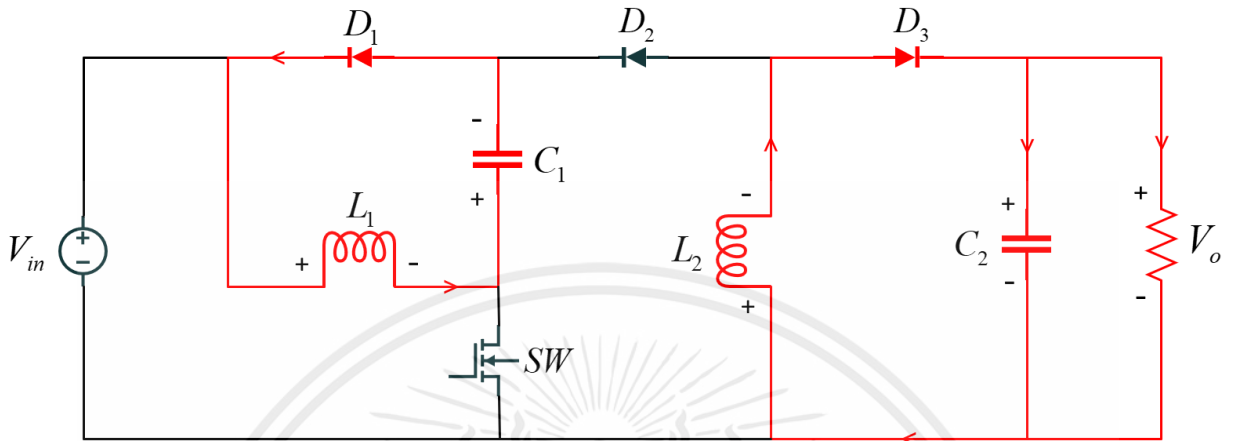
### 3.2.1 การทำงานของวงจรขณะที่สวิตช์เปิด



รูปที่ 3-2 ภาพตัวอย่างวงจรขณะที่สวิตช์เปิด

ทันทีที่ทำการเปิดสวิตช์ แหล่งไฟจากแหล่งกำเนิดจะถูกจ่ายตามเส้นทางการเดินสีแดง และมีทิศทางเดินตามหัวลูกศรสีแดง โดยเริ่มกระแสไฟจะไหลไปตามทางโดยจะถูกไดโอดตัวที่ 1 บล็อกเส้นทางทำให้กระแสไฟไหลไปที่ทางเดียวก่อนจะผ่านไปยังขดลวดก่อนที่จะผ่านสวิตช์ MOSFET และตัวเก็บประจุ 1 ก่อนจะถูกบล็อกโดยไดโอด 2 ส่วนด้านกระแสที่ไหลผ่านสวิตช์จะผ่านไปขดลวดตัวที่ 2 ก่อนที่กระแสไฟจะแยกทางไปที่ไดโอดตัวที่ 2 และไดโอดตัวที่ 3 แต่จะถูกไดโอดตัวที่ 3 บล็อกไว้ก่อนจะไหลผ่านตัวที่ 2 และวนกลับมาซ้ำๆ เป็นรูป โดยในการทำงานจริงเราจะทำการเปิด-ปิดสวิตช์ด้วยความถี่คงที่เพื่อให้เกิดแรงดันค่าใหม่ตามที่เรากำลังต้องการ ส่วนช่วงกระแสที่เกิดขึ้นไหลที่ขาออกเกิดจากการที่เราทำการปิดสวิตช์ไปครั้งหนึ่งและทำการเปิดใหม่กระแสที่จะเกิดจากการเหนี่ยวนำที่ขดลวดที่ 2 ด้วยหลักการฟาราเดย์ก่อนจะไหลผ่านไดโอดตัวที่ 3 ไปยังตัวเก็บประจุและผ่านโหลดขาออก และเมื่อทำการเปิดสวิตช์อีกครั้งตัวเก็บประจุตัวที่ 2 จะทำหน้าที่คายประจุให้เกิดการไหลผ่านโหลดที่ขาออกแบบวนรูป

### 3.2.2 การทำงานของวงจรขณะสวิตช์ปิด



รูปที่ 3-3 ภาพตัวอย่างวงจรขณะสวิตช์เปิด

ทันทีที่ทำการเปิดสวิตช์หลังจากปิด วงจรจะใช้กระแสไฟเลี้ยงมาจากกฎการเหนี่ยวนำของฟาราเดย์จากขดลวดที่ถูกกระแสไฟจากแหล่งกำเนิดในช่วงที่ทำการปิดสวิตช์ และขดลวดจะทำหน้าที่เป็นตัวจ่ายไฟแทน โดยขดลวดตัวที่1 จะเริ่มจ่ายไฟผ่านตัวเก็บประจุแรกก่อนจะแบ่งไฟผ่านไดโอด1 และถูกบล็อกโดยไดโอด2 ก่อนจะไหลกลับเข้าขดลวดตัวเดิมโดยทำงานไปเรื่อยๆเป็นลูป ส่วนขดลวดตัวที่2 จะทำการจ่ายไฟเลี้ยงโดยผ่านไดโอดที่3 ก่อนจะแบ่งไฟอย่างละครึ่งไปเลี้ยงที่ตัวเก็บประจุที่2 และไหลดทางขาออกก่อนที่ไฟเลี้ยงจะมารวมกันและไหลกลับเข้าไปยังขดลวดเดิมโดยทำงานซ้ำๆเป็นลูป

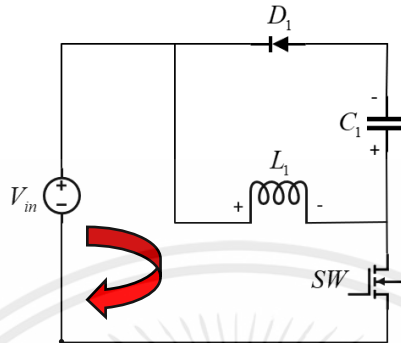
### 3.3 ค่าความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปรของอุปกรณ์ไฟฟ้า

ต่อไปจะเป็นการหาค่าความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปรต่างๆ เพื่อให้รู้ว่าอุปกรณ์และชิ้นงานแต่ละชิ้นจะสามารถทนต่อกระแสไฟสูงสุดได้เท่าไร รวมถึงสามารถรับแรงดันสูงสุดได้เท่าไร รวมถึงค่า Duty cycle เพื่อใช้ในการออกแบบการคำนวณรวมถึงการเลือกใช้อุปกรณ์ไฟฟ้าเพื่อจะมาใช้ในชิ้นงานจริงในภายหลัง

โดยจะเริ่มจากการใช้กฎเคอร์ชอฟ(Kirchhoff's circuit laws) เพื่อทำการหาสมการที่เกิดขึ้นในวงจรเพื่อหาสมการความสัมพันธ์ของอุปกรณ์แต่ละตัว โดยจะคิดแยกเป็นลูปๆของเส้นทางเดินไฟ ตามรูปภาพตัวอย่าง และจะคิดในขณะที่สวิตช์ทำการเปิด และปิดแยกกัน จากนั้นจึงนำสมการที่ได้มารวมกันและได้สมการความสัมพันธ์ของตัวแปรต่างๆ

### 3.3.1 ค่าความสัมพันธ์ระหว่างแรงดันที่เกิดขึ้นที่ตัวเก็บประจุตัวแรกเทียบกับแรงดันที่ขาเข้า

Loop 1: KVL ;



รูปที่ 3-4 ภาพตัวอย่างการทำงานของวงจรในลูบที่ 1

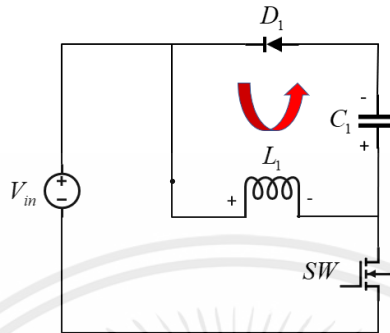
โดยในรูปจะคิดขณะที่สวิตช์เปิดโดยใช้กฎเคอร์ชอฟ(Kirchhoff's circuit laws) โดยจุดที่อยู่ในภาพ ตัวอย่างจะเป็นจุดเริ่มต้น โดยใช้ทิศตามเข็มนาฬิกา โดยเริ่มต้นจากเข้าที่ทิศลบของตัวจ่าย จากนั้นก็วนในลูบไปที่ ทิศบวกของขดลวดกระแสตัวที่ 1 จะได้ออกมาเป็นมาเป็นสมการ

$$\begin{aligned}
 -V_{in} + V_{L1} &= 0 \\
 V_{L1} &= V_{in} \\
 L_1 \frac{di_{L1}}{dt} &= V_{in} \\
 \Delta i_{L1.on} &= \frac{V_{in}DT}{L_1} \quad (1)
 \end{aligned}$$

จะได้สมการกระแสที่ไหลผ่านขดลวดตัวที่ 1 ขณะทำการเปิดสวิตช์

ต่อไปจะป็นการคิดในลูปที่2 เพื่อหาสมการ

Loop 2: KVL ;



รูปที่ 3-5 ภาพตัวอย่างการทำงานของวงจรในลูปที่2

โดยในรูปจะคิดขณะที่สวิตช์ปิดโดยใช้กฎเคอร์ชอฟ(Kirchhoff's circuit laws) โดยจุดที่อยู่ในภาพ ตัวอย่างจะเป็นจุดเริ่มต้น โดยใช้ทิศทวนเข็มนาฬิกา โดยเริ่มเข้าที่ฝั่งบวกของขดลวดตัวที่1 จากนั้นก็เข้าไปที่ทิศ บวกของตัวเก็บประจุตัวที่ 1 จะได้สมการออกมาเป็น

$$V_{L1} + V_{C1} = 0$$

$$V_{L1} = -V_{C1}$$

$$L_1 \frac{di_{L1}}{dt} = -V_{C1}$$

$$\Delta i_{L1,off} = \frac{-V_{C1}(1-D)T}{L_1} \quad (2)$$

จะได้สมการกระแสที่ไหลผ่านขดลวดตัวที่ 1 ขณะทำการปิดสวิตช์

จากนั้นนำสมการที่ได้มาก่อนหน้ามาบวกกับสมการที่เพิ่งได้มา

$$(\Delta i_{L1})_{on} + (\Delta i_{L1})_{off} = 0$$

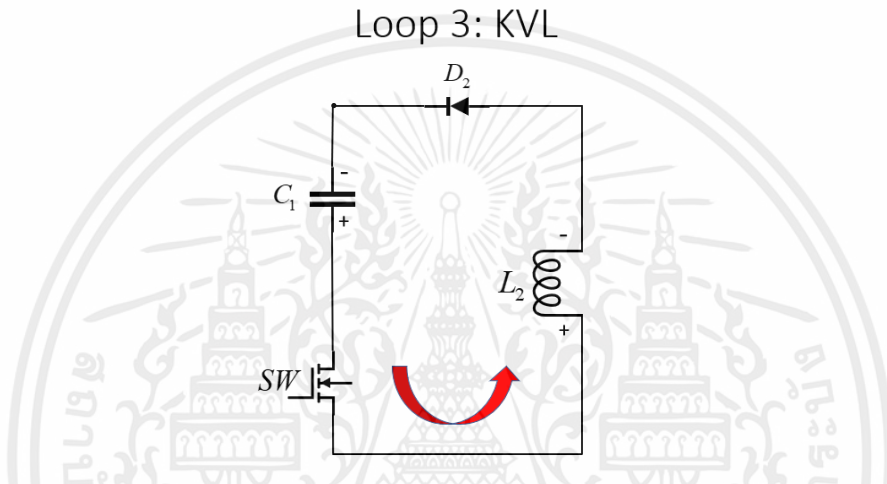
$$\frac{V_m DT}{L_1} + \frac{-V_{C1}(1-D)T}{L_1} = 0$$

จากนั้นก็แก้สมการหาความสัมพันธ์ระหว่างแรงดันที่ตกคร่อมตัวเก็บประจุกับแรงดันขาเข้า

จะได้สมการแรงดันที่ตกคร่อมที่ตัวเก็บประจุเทียบกับแรงดันขาเข้า

$$V_{C1} = V_{in} \frac{D}{1-D} \quad (3)$$

### 3.3.2 ค่าความสัมพันธ์ระหว่างแรงดันที่เกิดขึ้นที่แรงดันขาออกเทียบกับแรงดันที่ขาเข้า



รูปที่ 3-6 ภาพตัวอย่างการทำงานของวงจรในรูปที่ 3

โดยในรูปจะคิดขณะที่สวิตช์เปิดโดยใช้กฎเคอร์ชอฟ(Kirchhoff's circuit laws) โดยจุดที่อยู่ในภาพตัวอย่างจะเป็นจุดเริ่มต้น โดยใช้ทศวนเข็มนาฬิกา โดยเริ่มต้นจากเข้าที่ทิศลบของตัวเก็บประจุตัวแรก จากนั้นก็วนวนเข็มนาฬิกาที่ทิศบวกของขดลวดกระแสตัวที่ 2 จะได้ออกมาเป็นมาเป็นสมการ

$$-V_{C1} + V_{L2} = 0$$

$$V_{L2} = V_{C1}$$

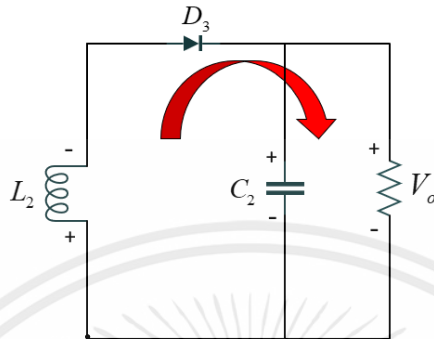
$$L_2 \frac{di_{L2}}{dt} = \frac{V_{in} D}{1-D}$$

$$\Delta i_{L2, on} = \frac{V_{in} D(DT)}{L_2(1-D)} = \frac{V_{in} D^2 T}{L_2(1-D)} \quad (4)$$

จะได้สมการกระแสที่ไหลผ่านขดลวดตัวที่ 2 ขณะทำการเปิดสวิตช์

ต่อไปจะป็นการคิดในลูปที่4 เพื่อหาสมการ

### Loop 4: KVL



รูปที่ 3-7 ภาพตัวอย่างการทำงานของวงจรในลูปที่4

โดยในรูปจะคิดขณะที่สวิตช์ปิดโดยใช้กฎเคอร์ชอฟ(Kirchhoff's circuit laws) โดยจุดที่อยู่ในภาพ ตัวอย่างจะเป็นจุดเริ่มต้น โดยใช้ทิศตามเข็มนาฬิกา โดยเริ่มต้นจากเข้าที่ที่ศบวทของขดลวดตัวที่2 จากนั้นก็วนขึ้นไปไปที่ศบวทของโหลดที่ขาออก จะได้ออกมาเป็นมาเป็นสมการ

$$V_{L2} + V_o = 0$$

$$V_{L2} = -V_o$$

$$L_2 \frac{di_{L2}}{dt} = -V_o$$

$$\Delta i_{L2, off} = \frac{-V_o(1-D)T}{L_2} \quad (5)$$

จะได้สมการกระแสที่ไหลผ่านขดลวดตัวที่ 2 ขณะทำการปิดสวิตซ์

จากนั้นก็นำสมการที่ได้จากการใช้กฎเคอร์ชอฟที่ลูป3 และลูป4 (สมการที่4 และ สมการที่5) มาบวกกัน เพื่อให้ได้สมการความสัมพันธ์ระหว่างแรงดันที่ขาออกเทียบกับขาเข้า

$$(\Delta i_{L2})_{on} + (\Delta i_{L2})_{off} = 0$$

$$\frac{V_{in}D^2T}{L_2(1-D)} + \frac{-V_o(1-D)T}{L_2} = 0$$

แก้สมการออกออกมาเพื่อแรงดันที่ตกคร่อมขาออกเทียบกับขาเข้า

$$V_o = V_{in} \frac{D^2}{(1-D)^2} \quad (6)$$

จะได้สมการความสัมพันธ์ระหว่างแรงดันตกคร่อมที่ขาออกเทียบกับการแรงดันตกคร่อมขาเข้า

### 3.3.3 ค่าความสัมพันธ์ระหว่างกระแสขาออกเทียบกับกระแสขาเข้า

โดยจะใช้สูตรกำลังไฟฟ้าเพื่อหาค่าความสัมพันธ์

$$\begin{aligned} P_{in} &= P_{out} \\ V_{in} I_{in} &= V_o I_o \\ I_{in} &= \frac{V_o}{V_{in}} I_o \end{aligned} \quad (7)$$

จากนั้นก็นำสมการความสัมพันธ์ระหว่างแรงดันตกคร่อมที่ขาออกเทียบกับการแรงดันตกคร่อมขาเข้ามาแทนลงไป

$$V_o = V_{in} \frac{D^2}{(1-D)^2} \quad (6)$$

จะได้สมการความสัมพันธ์ระหว่างกระแสขาออกเทียบกับกระแสขาเข้า

$$I_o = \frac{(1-D)^2}{D^2} I_{in}$$

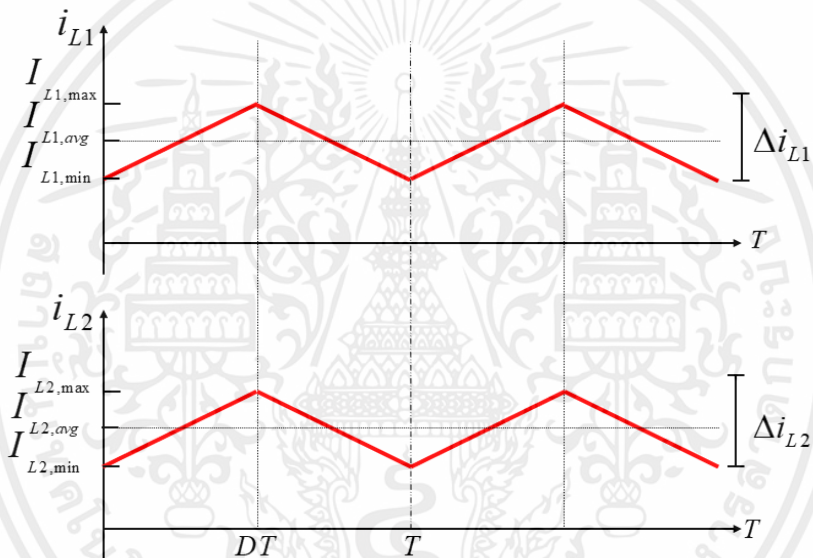
## ลักษณะของรูปคลื่นกระแสที่ไหลผ่านอุปกรณ์แต่ละตัวขณะที่เปิดหรือปิดสวิตช์

เราจะทำการวิเคราะห์ถึงรูปคลื่นของกระแสเพื่อหาสมการความสัมพันธ์ระหว่างแต่ละตัวเพิ่ม และลักษณะรูปคลื่นที่เกิดขึ้นจะสามารถใช้อธิบายถึงกระแสที่ไหลผ่านอุปกรณ์ไฟฟ้าในช่วงที่เปิดหรือปิดสวิตช์

โดยช่วง DT-0 คือช่วงที่สวิตช์เปิด

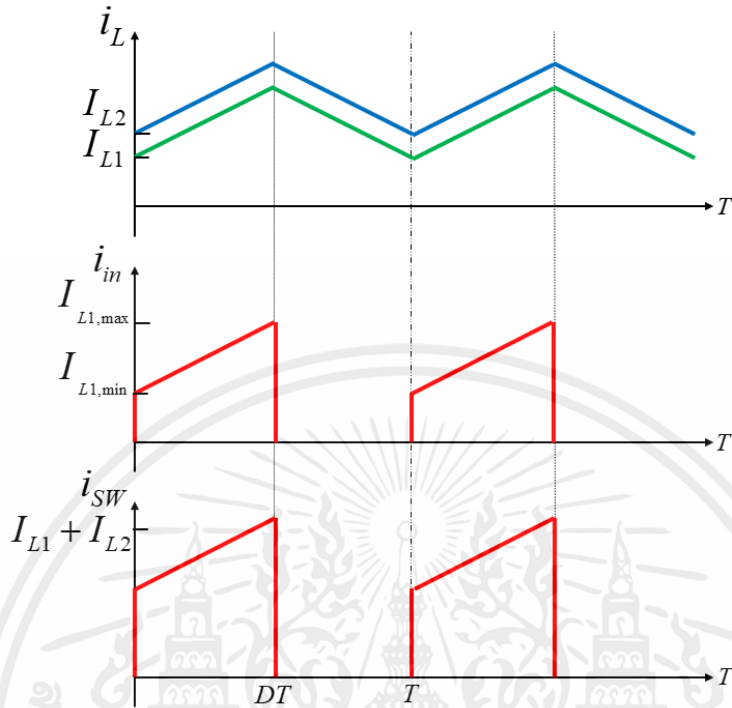
และช่วง T-TD หรือ T(1-D) คือช่วงที่สวิตช์ปิด

## รูปคลื่นของกระแสที่ไหลผ่านขดลวด1 และขดลวด2



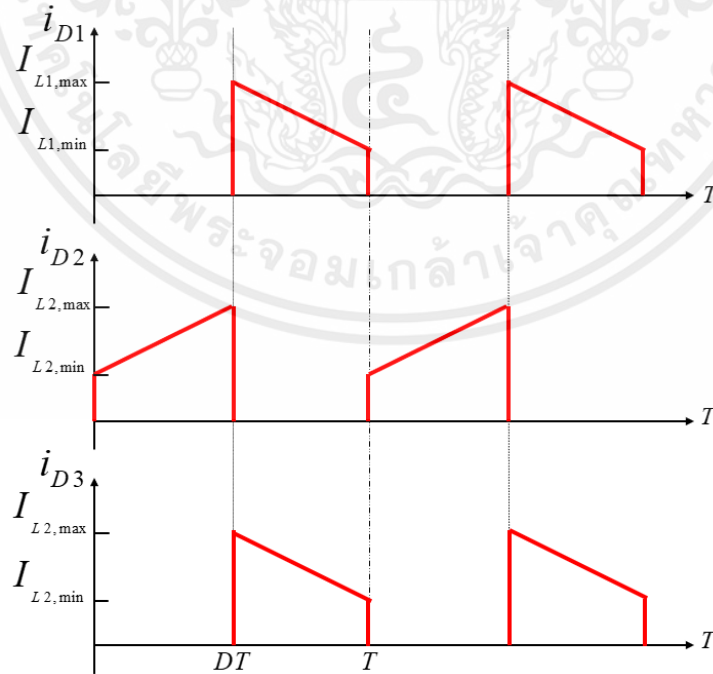
รูปที่ 3-8 ภาพตัวอย่างรูปคลื่นที่ไหลผ่านขดลวดเหนี่ยวนำ

รูปคลื่นของกระแสที่ขาเข้า และกระแสที่ไหลผ่านสวิตช์



รูปที่ 3-9 ภาพตัวอย่างรูปคลื่นที่ขาเข้า และรูปคลื่นกระแสที่ไหลผ่านสวิตช์

รูปคลื่นของกระแสที่ไหลผ่านไดโอด1 ไดโอด2 และไดโอด3



รูปที่ 3-10 ภาพตัวอย่างรูปคลื่นที่ไดโอด1 ไดโอด2 และไดโอด3

จากกราฟรูปลูกคลื่นจะทำให้ได้ 2 สมการ ออกมา

$$I_{in} = DI_{L1} \quad (9)$$

$$I_o = (1 - D)I_{L2} \quad (10)$$

### 3.3.4 ค่าความสัมพันธ์ระหว่างกระแสที่ผ่านขดลวด L1 และขดลวด L2 เทียบกับกระแสขาออก

ในการหาค่าความสัมพันธ์ระหว่างกระแสที่ผ่านขดลวด 1 เทียบกับกระแสขาออก สามารถหาได้จากการนำสมการที่ 9 แทนลงในสมการกำลังไฟฟ้าจะได้

$$V_{in}DI_{L1} = V_oI_o$$

$$I_{L1} = \frac{D}{(1 - D)^2}I_o \quad (11)$$

ในการหาค่าความสัมพันธ์ระหว่างกระแสที่ผ่านขดลวด 2 เทียบกับกระแสขาออก สามารถหาได้จากการจัดรูปสมการที่ (10) ที่ได้จากการวิเคราะห์รูปกราฟ จะได้

$$I_o = (1 - D)I_{L2}$$

$$I_{L2} = \frac{I_o}{(1 - D)} \quad (12)$$

## 3.4 การหาค่าตัวแปรเดี่ยวของอุปกรณ์ไฟฟ้า

เป็นการหาค่าของแต่ละตัวแปรเพื่อให้รู้ว่าการทดลองจริงเราสามารถทดลองได้โดยจ่ายไฟขนาดเท่าไรบ้าง รวมถึงการทำให้เรารู้ว่าอุปกรณ์ชิ้นงานควรเลือกซื้อที่ขนาดใดหรือจะสามารถไฟได้เท่าไรโดยที่อุปกรณ์ไฟฟ้าไม่เกิดการเสียหาย และช่วยให้เลือกซื้อสเปคของที่ถูกและประหยัดค่าใช้จ่าย

### 3.4.1 การหาค่ากระแสที่มากและน้อยที่สุดที่สามารถผ่านขดลวดเหนี่ยวนำ $L_1$ ได้ ( $I_{L_1, \max}$ )

เราจะทำการหาค่ากระแสมากที่สุดที่ขดลวด 1 รับได้เนื่องจากเราต้องการนำค่าที่ได้ไปทำการทดลองโดยใช้เครื่องมือจ่ายค่ากระแสโดยจะใช้ค่ากระแสที่คำนวณได้มาใช้ในการทดลอง และเราก็จะหาค่ากระแสไฟที่น้อยที่สุดที่ขดลวด 1 รับได้เนื่องจากเราต้องนำไปหาค่าขดลวดว่าจะสามารถทนต่อกระแสไฟได้เท่าไร จึงนำไปเลือกซื้ออุปกรณ์มาใช้ในวงจรจริงซึ่งเราสามารถหาได้จากสมการที่(11) และนำมารวมกับกระแสที่ไหลผ่านในช่วงเปิดสวิตช์หรือปิดสวิตช์จะได้

$$I_{L_1, \max, \min} = \frac{DI_o}{(1-D)^2} \pm \frac{V_m DT}{2L_1} \quad (13)$$

$$I_{L_1, \min} = \frac{DI_o}{(1-D)^2} - \frac{V_m DT}{2L_1} = 0$$

$$\frac{DI_o}{(1-D)^2} = \frac{V_m DT}{2L_1}$$

$$L_{1, \min} = \frac{V_m (1-D)^2}{2I_o f} \quad (15)$$

### 3.4.2 การหาค่ากระแสที่มากและน้อยที่สุดที่สามารถผ่านขดลวดเหนี่ยวนำ $L_2$ ได้ ( $I_{L_2, \max}$ )

เราจะทำการหาค่ากระแสมากที่สุดที่ขดลวด 2 รับได้เนื่องจากเราต้องการนำค่าที่ได้ไปทำการทดลองโดยใช้เครื่องมือจ่ายค่ากระแสโดยจะใช้ค่ากระแสที่คำนวณได้มาใช้ในการทดลอง และเราก็จะหาค่ากระแสไฟที่น้อยที่สุดที่ขดลวด 2 รับได้เนื่องจากเราต้องนำไปหาค่าขดลวดว่าจะสามารถทนต่อกระแสไฟได้เท่าไร จึงนำไปเลือกซื้ออุปกรณ์มาใช้ในวงจรจริงซึ่งเราสามารถหาได้จากสมการที่(12) และนำมารวมกับกระแสที่ไหลผ่านในช่วงเปิดสวิตช์หรือปิดสวิตช์จะได้

$$I_{L_2, \max, \min} = \frac{I_o}{(1-D)} \pm \frac{V_m D^2 T}{2L_2(1-D)} \quad (14)$$

$$I_{L_2, \min} = \frac{I_o}{(1-D)} - \frac{V_m D^2 T}{2L_2(1-D)} = 0$$

$$\frac{I_o}{(1-D)} = \frac{V_m D^2 T}{2L_2 f(1-D)}$$

$$L_{2, \min} = \frac{V_m D^2}{2I_o f} \quad (16)$$

### 3.4.3 การหาค่ากระแสที่ไหลผ่านไดโอดแต่ละตัว

ซึ่งเราจะหาได้จากการอ้างอิงรูปคลื่นของไดโอด(รูปที่3-8) โดยจะอ้างอิงจากรูปคลื่น  $i_{D1}, i_{D2}, i_{D3}$  จะได้

ค่ากระแสที่ไหลผ่านไดโอด1

$$I_{D1} = (1-D)I_{L1} \quad (17)$$

ค่ากระแสที่ไหลผ่านไดโอด2

$$I_{D2} = DI_{L2} \quad (18)$$

ค่ากระแสที่ไหลผ่านไดโอด3

$$\begin{aligned} I_{D3} &= I_o \\ I_{D3} &= (1-D)I_{L2} \end{aligned} \quad (19)$$

### 3.4.4 การหาค่ากระแสที่ไหลผ่านสวิตช์

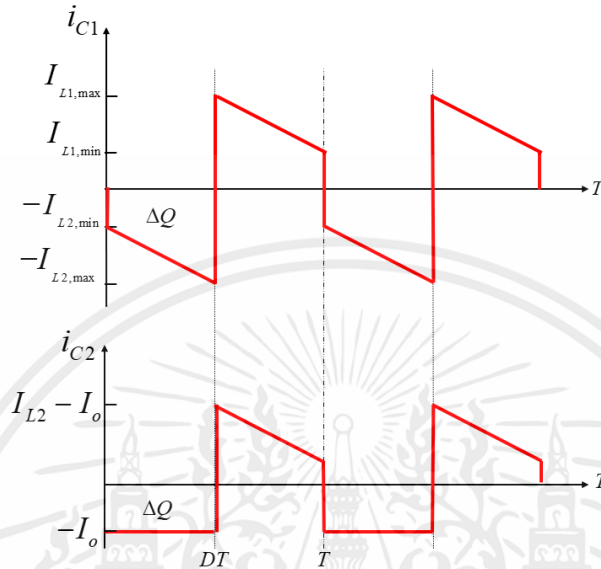
ซึ่งเราจะหาได้จากการอ้างอิงรูปคลื่นของสวิตช์(รูปที่3-7) โดยจะอ้างอิงจากรูปคลื่น  $i_{SW}$  จะได้

ค่ากระแสที่ไหลผ่านสวิตช์

$$\begin{aligned} I_{SW} &= DT \left( \frac{D}{(1-D)^2} I_o + \frac{I_o}{(1-D)} \right) \frac{1}{T} \\ &= \frac{I_o D^2 + I_o D(1-D)}{(1-D)^2} \\ &= I_o D^2 \left( \frac{D+(1-D)}{I_o D^2} \right) \\ &= \frac{I_o D}{(1-D)^2} \end{aligned} \quad (20)$$

### 3.4.5 การหาค่าตัวเก็บประจุ

ซึ่งเราจะสามารถหาได้จากจากอ้างอิงรูปคลื่นของกระแสที่ไหลผ่านตัวเก็บประจุ จะได้



รูปที่ 3-11 ภาพตัวอย่างรูปคลื่นที่ตัวเก็บประจุ1 และตัวเก็บประจุ2

จากภาพตัวอย่างรูปคลื่นเราจะได้สมการ

$$\Delta Q = C_1 \Delta V_{C1}$$

$$\frac{1}{2} DT \left( \frac{2I_o}{(1-D)} \right) = C_1 \Delta V_{C1}$$

$$C_1 = \frac{I_o D}{\Delta V_{C1} (1-D) f} \quad (21)$$

$$\text{Ripple } V_{C1} = \% (V_{C1}) = \Delta V_{C1}$$

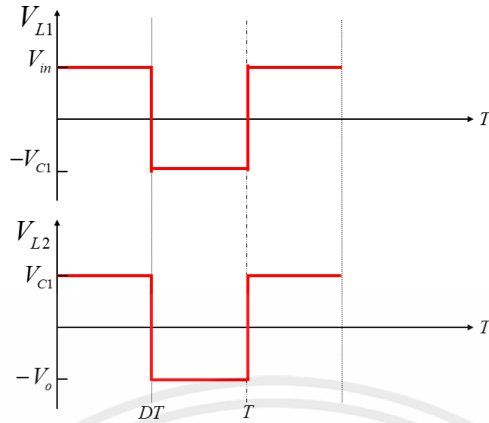
$$\Delta Q = C_2 \Delta V_o$$

$$I_o DT = C_2 \Delta V_o$$

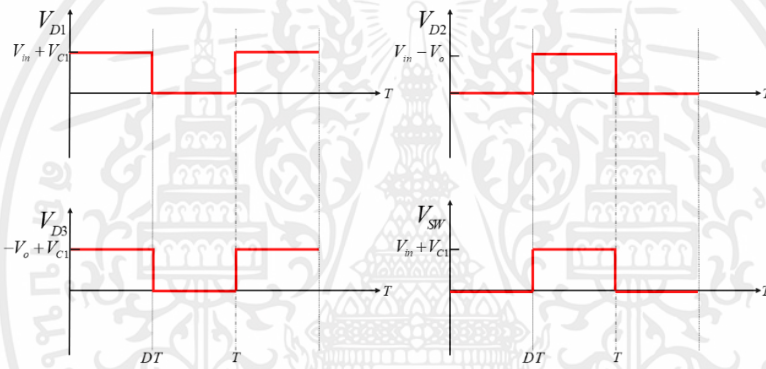
$$\frac{V_o}{R} DT = C_2 \Delta V$$

$$C_2 = \frac{D}{R (\Delta V_o / V_o) f} \quad (22)$$

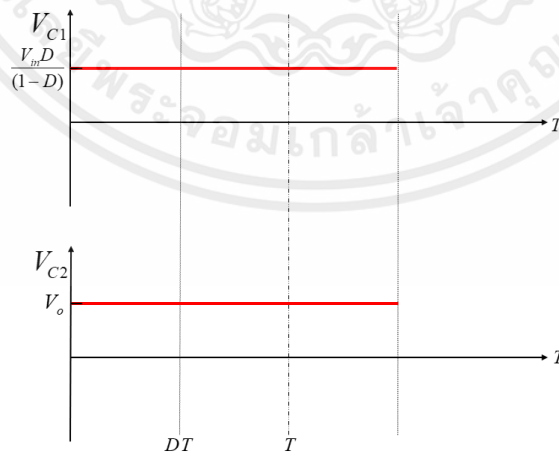
ทำให้เราได้สมการไว้ใช้หาตัวเก็บประจุ1 และตัวเก็บประจุ2 ออกมา  
รูปคลื่นแรงดัน(Voltage Waveform)



รูปที่ 3-12 ภาพตัวอย่างรูปคลื่นแรงดันที่ขดลวด1 และขดลวด2



รูปที่ 3-13 ภาพตัวอย่างรูปคลื่นแรงดันที่ไดโอด1 ไดโอด2 ไดโอด3 และสวิตช์



รูปที่ 3-14 ภาพตัวอย่างรูปคลื่นแรงดันที่ตัวเก็บประจุ1 และตัวเก็บประจุ2

### 3.5 การออกแบบชิ้นงาน

หลังจากได้สมการของทุกตัวมาแล้วเราก็จะทำการออกแบบวงจรเพื่อใช้สร้างชิ้นงานโดยกำหนดค่าที่เราต้องการใช้เพื่อนำไปคำนวณในสมการที่เราคิดก่อนหน้านี้ให้ได้ค่าจริงของแต่ละตัวเพื่อไปทำการเลือกซื้ออุปกรณ์ไฟฟ้า โดยเช็คจากสเปคของอุปกรณ์ โดยทำการออกแบบและกำหนดค่าดังนี้

### Circuit specification

Input voltage  $V_{in} = 48V$

Output voltage  $V_{out} = 5V$

Switch frequency  $f = 100kHz$

Minimum output current  $I_{o,min} = 1A$

Maximum output current  $I_{o,max} = 10A$

รูปที่ 3-15 ภาพตัวอย่างค่าที่ต้องการออกแบบวงจร

#### 3.5.1 การหาค่า Duty cycle

เราจะหาได้จากการใช้สมการที่(6) ที่คิดในข้อที่แล้ว  $V_o = V_{in} \frac{D^2}{(1-D)^2}$  (6)

จากนั้นก็แทนไปด้วยค่าสเปคที่เราออกแบบไว้

$$\frac{5}{48} = \frac{D^2}{(1-D)^2}$$

$$5D^2 - 10D + 5 = 48D^2$$

$$43D^2 + 10D - 5 = 0$$

$$\frac{-10 \pm \sqrt{10^2 - 4(43)(-5)}}{2(43)} = 0$$

$$D = -0.48, 0.24$$

เนื่องจากเวลาไม่สามารถติดลบได้ เราจึงเลือกใช้เป็น 0.24

### 3.5.2 การหาค่าขดลวดเหนี่ยวนำที่เล็กที่สุดที่สามารถใช้ได้

เราจะใช้กระแสที่น้อยเข้าพุดท์ที่สุดในการคำนวณเพื่อให้เกิดการเหนี่ยวนำที่มากที่สุด ซึ่งหาโดยการแทนค่าสเปคลงในสมการที่(15) เพื่อหาค่าของขดลวดตัวที่1 และสมการที่(16)เพื่อหาค่าของขดลวดตัวที่2

$$L_{1,\min} = \frac{V_{in}(1-D)^2}{2I_o f}$$
$$= \frac{48(1-0.24)^2}{2(1)(100k)}$$
$$= 138.6\mu H$$

$$L_{2,\min} = \frac{V_{in}D^2}{2I_o f}$$
$$= \frac{48(0.24)^2}{2(1)(100k)}$$
$$= 138.2\mu H$$

### 3.5.3 การหาค่าตัวเก็บประจุ

เราจะใช้กระแสเข้าพุดท์ที่มากที่สุดในการคำนวณเพื่อให้เกิดการเหนี่ยวนำที่มากที่สุด ซึ่งหาโดยการแทนค่าสเปคลงในสมการที่(21) เพื่อหาค่าของตัวเก็บประจุตัวที่1 และสมการที่(22)เพื่อหาค่าของตัวเก็บประจุตัวที่2 โดยกำหนดให้มีริปเปิล 1เปอร์เซ็นต์

$$C_1 = \frac{I_o D}{\Delta V_{C1}(1-D)f}$$
$$= \frac{10(0.24)}{(0.01)\left(\frac{V_{in}D}{1-D}\right)(1-D)f}$$
$$= 20.83\mu F$$

$$C_2 = \frac{D}{R(\Delta V_o/V)f}$$
$$= \frac{0.24}{\left(\frac{5}{10}\right)(0.01)(100k)}$$
$$= 480\mu F$$

### 3.5.4 การหาค่าสวิตช์

$$V_{sw} = V_{in} + V_{C1}$$
$$= 48 + \frac{48(0.24)}{(1-0.24)}$$
$$= 63.16V$$

### 3.5.5 การหาไดโอดแต่ละตัว

$$\begin{aligned}
 V_{D1} &= V_{in} + V_{C1} & V_{D2} &= V_{in} - V_o & V_{D3} &= V_o + V_{C1} \\
 &= V_{in} + \frac{V_{in}D}{(1-D)} & &= 48 - 5 & &= 5 + 15.16 \\
 &= 48 + \frac{48(0.24)}{(1-0.24)} & &= 43V & &= 20.16V \\
 &= 63.16V & & & &
 \end{aligned}$$

### 3.5.6 การหากระแสที่มากที่สุดที่สามารถผ่านขดลวดเหนี่ยวนำได้

จะทำการคำนวณเพื่อใช้ในการเลือกขนาดของขดลวดที่ใช้จริงในวงจร โดยจะคำนวณมาจากสมการ(13), และสมการ(14)

$$\begin{aligned}
 I_{L1,max} &= \frac{DI_o}{(1-D)^2} + \frac{V_{in}DT}{2L_1} \quad (13) & I_{L2,max} &= \frac{I_o}{(1-D)} + \frac{V_{in}D^2T}{2L_2(1-D)} \quad (14) \\
 &= \frac{0.24(10)}{(1-D^2)} + \frac{48(0.24)}{2(138.6)(100k)} & &= \frac{10}{(1-D^2)} + \frac{48(0.24)^2}{2(138.2)(1-0.24)(100k)} \\
 &= 4.16A & &= 13.16A
 \end{aligned}$$

### 3.6 การเลือกซื้ออุปกรณ์ในชิ้นงาน

เราจะทำการเลือกซื้ออุปกรณ์จากการคำนวณหาค่า และนำค่าของตัวแปรที่ได้แต่ละตัวไปใช้กับสเปคของอุปกรณ์แต่ละตัว โดยสั่งซื้ออุปกรณ์จากเว็บไซต์ Thai mouser.com


#### 3.6.1 การเลือกซื้อตัวเก็บประจุ

จากที่เราคำนวณได้  $C_1 = 20.83 \mu F$  จึงเลือกซื้อ

EEU-FR2A101



รูปที่ 3-16 ภาพตัวอย่างตัวเก็บประจุ1 ที่เลือกซื้อ

ผู้ผลิต:	Panasonic
ประเภทสินค้า:	ตัวเก็บประจุลุ่มิเนียมอิเล็กโทรลิติก - ตะกั่วแบบรีดมี
มาตรฐาน RoHS:	 <a href="#">รายละเอียด</a>
สินค้า:	Low ESR Electrolytic Capacitors
รูปแบบการสิ้นสุด:	Radial
ประจุกระแสไฟ:	100 uF
อัตราส่วนแรงดันไฟฟ้ากระแสตรง:	100 VDC
ค่าสูงสุดของอุณหภูมิในการใช้งาน:	+ 105 C
เส้นผ่าศูนย์กลาง:	10 mm
การเว้นพื้นที่ตัวนำ:	5 mm
ความยาว:	20 mm
ชีวิต:	10000 Hour
ความคลาดเคลื่อนยินยอม:	20 %
กระแสรีเปิล:	1.5 A


รูปที่ 3-17 ภาพตัวอย่างสเปคตัวเก็บประจุ1 ที่เลือกซื้อ

จากที่เราคำนวณได้  $C_2 = 480\mu F$  จึงเลือกซื้อ แต่เนื่องจากตามสเปกตัวเก็บประจุกระแสไฟ=220uF จึงทำการซื้อ 2 ตัวและนำมาต่อขนานกัน

EEU-FS1H221L



รูปที่ 3-18 ภาพตัวอย่างตัวเก็บประจุ2 ที่เลือกซื้อ

ผู้ผลิต:	Panasonic
ประเภทสินค้า:	ตัวเก็บประจุลุ่มิเนียมอีเล็กโทรลิติค - ตะกั่วแบบรีคมี
มาตรฐาน RoHS:	 รายละเอียด
สินค้า:	Low ESR Electrolytic Capacitors
รูปแบบการสิ้นสุด:	Radial
ประจุกระแสไฟ:	220 uF
อัตราส่วนแรงดันไฟฟ้ากระแสตรง:	50 VDC
ค่าสูงสุดของอุณหภูมิในการใช้งาน:	+ 105 C
เส้นผ่าศูนย์กลาง:	8 mm
การเว้นพื้นที่ตัวนำ:	3.5 mm
ความยาว:	20 mm
ชีวิต:	9000 Hour
ความคลาดเคลื่อนยินยอม:	20 %
กระแสริปเปิล:	1430 mA

รูปที่ 3-19 ภาพตัวอย่างสเป็คตัวเก็บประจุ2 ที่เลือกซื้อ

### 3.6.2 การเลือกซื้อตัวขดลวดเหนี่ยวนำ

เราจะต้องทำการหาค่ากระแสที่สามารถไหลผ่านตัวขดลวดได้สูงสุด จึงต้องทำการแทนค่าสเป็คที่เรา ออกแบบแทนลงในสมการ(13) และสมการ(14) จะได้

$$I_{L1,max} = \frac{DI_o}{(1-D)^2} + \frac{V_{in}DT}{2L_1} \quad (13)$$

$$= \frac{0.24(10)}{(1-D^2)} + \frac{48(0.24)}{2(138.6)(100k)}$$

$$= 4.16A$$

$$I_{L2,max} = \frac{I_o}{(1-D)} \pm \frac{V_{in}D^2T}{2L_2(1-D)} \quad (14)$$

$$= \frac{10}{(1-D^2)} + \frac{48(0.24)^2}{2(138.2)(1-0.24)(100k)}$$

$$= 13.16A$$

ขดลวดตัวแรกมีค่าจากการคำนวณ

$$I_o = 10A$$

$$I_{L1,max} = 4.16A$$

$$L_{1,min} = 138.6\mu H$$

ขดลวดตัวที่สองมีค่าจากการคำนวณ

$$I_o = 10A$$

$$I_{L2,max} = 13.16A$$

$$L_{2,min} = 138.2\mu H$$

จากนั้นทำการซื้อแกนเทอร์รอย 2 อัน และนำขดลวดทองแดงมาพันรอบให้ได้ค่าเหนี่ยวนำที่อุปกรณ์รับได้



รูปที่ 3-20 ภาพตัวอย่างแกนเทอร์รอย



รูปที่ 3-21 ภาพตัวอย่างแกนเทอร์รอยหลังจากพันลวดทองแดงเสร็จเรียบร้อยแล้ว

ได้ค่าเหนี่ยวนำจากการวัดจริง  $224.3\mu H$  จึงนำไปใช้งานได้

### 3.6.3 การเลือกซื้อตัวไดโอด

ทำได้จากการแทนค่าลงในสมการจะได้

ไดโอดตัวที่1

$$\begin{aligned}
 I_{D1} = I_{L1,max} &= \frac{DI_o}{(1-D)^2} + \frac{V_{in}DT}{2L_1} \\
 &= \frac{0.24(10)}{(1-0.24)^2} + \frac{48(0.24)}{2(100k)(13.86\mu)} \\
 &= 8.31A
 \end{aligned}$$

ไดโอดตัวที่2

$$\begin{aligned}
 I_{D2} = I_{L2,max} &= \frac{I_o}{(1-D)} + \frac{V_{in}D^2T}{2L_2(1-D)} \\
 &= \frac{10}{2(1-0.24)} + \frac{48(0.24)^2}{2(1-0.24)(100k)(13.82\mu)} \\
 &= 7.89A
 \end{aligned}$$

ไดโอดตัวที่3

$$\begin{aligned} I_{D2} = I_{L2,\max} &= \frac{I_o}{(1-D)} + \frac{V_m D^2 T}{2L_2(1-D)} \\ &= \frac{10}{2(1-0.24)} + \frac{48(0.24)^2}{2(1-0.24)(100k)(13.82\mu)} \\ &= 7.89A \end{aligned}$$

จะได้

ไดโอดตัวที่1

$$V_{D1} = 63.14V$$

$$I_{D1} = 8.31A$$

ไดโอดตัวที่2

$$V_{D2} = 43V$$

$$I_{D2} = 7.89A$$

ไดโอดตัวที่3

$$V_{D3} = 20.16V$$

$$I_{D3} = 7.89A$$

ทำการซื้อไดโอดชนิดเดียวกัน3 ตัวเนื่องจากค่าจากการคำนวณของไดโอดทั้ง3 อยู่ในขอบเขตของสเป็ค เป็นไดโอดรุ่น RB238T100HZC9



รูปที่ 3-22 ภาพตัวอย่างไดโอดที่เลือกซื้อ

ประเภทสินค้า:	ไดโอดและวงจรรเรียงกระแสขงททกั
มาตรฐาน RoHS:	 รายละเอียด
สินค้า:	Schottky Diodes
รูปแบบการติดตั้ง:	Through Hole
หีบห่อ/บรรจุภัณฑ์:	TO-220FN-3
การกำหนดขั้วต่อ:	Dual Anode Common Cathode
เทคโนโลยี:	Si
If - กระแสตรง:	40 A
Vrrm - แรงดันย้อนกลับแบบวนซ้ำ:	110 V
Vf - แรงดันทางตรง:	860 mV
Ifsm - กระแสเสีจทางตรง:	100 A
Ir - กระแสย้อนกลับ:	20 uA
ค่าสูงสุดของอุณหภูมิในการใช้งาน:	+ 150 C

รูปที่ 3-23 ภาพตัวอย่างสเป็คไดโอดที่เลือกซื้อ

### 3.6.4 การเลือกซื้อสวิตซ์ชนิดMOSFET

โดยทำการคำนวณหากระแสที่ไหลผ่านสวิตซ์เพื่อนำไปเลือกซื้อ จะได้

$$\begin{aligned}
 I_{SW} &= I_{L1,max} + I_{L2,max} \\
 &= 8.31 + 7.89 \\
 &= 16.2A
 \end{aligned}$$

ค่าจากสวิตซ์MOSFET ที่นำไปใช้

$$\begin{aligned}
 V_{SW} &= 63.16V \\
 I_{SW} &= 16.2A
 \end{aligned}$$

จะได้สวิตซ์MOSFET IPA105N15N3 G



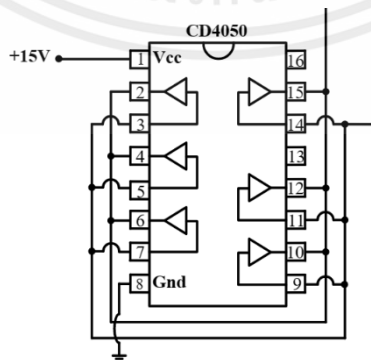
รูปที่ 3-24 ภาพตัวอย่างสวิตซ์MOSFETที่เลือกซื้อ

ประเภทสินค้า:	มอสเฟต (MOSFET)
มาตรฐาน RoHS:	 <b>RoHS</b> ราชละเอียด
เทคโนโลยี:	Si
รูปแบบการติดตั้ง:	Through Hole
หีบห่อ/บรรจุภัณฑ์:	TO-220-3
ขั้วทรานซิสเตอร์:	N-Channel
จำนวนช่องสถานี:	1 Channel
Vds - แรงดันพังทลายระหว่าง Drain และ Source:	150 V
Id - กระแสไฟเดรนอย่างต่อเนื่อง:	37 A
Rds On - ความต้านทานเมื่อ Drain-Source มีสถานะ on:	9.1 mOhms
Vgs - แรงดันระหว่างเกตและซอร์ส:	- 20 V, + 20 V
Vgs th - แรงดันไฟฟ้าแรกเริ่มระหว่างเกตและแหล่งจ่ายไฟ :	3.5 V
Qg - ชาร์จเกต:	55 nC
ค่าต่ำสุดของอุณหภูมิในการทำงาน:	- 55 C
ค่าสูงสุดของอุณหภูมิในการทำงาน:	+ 175 C

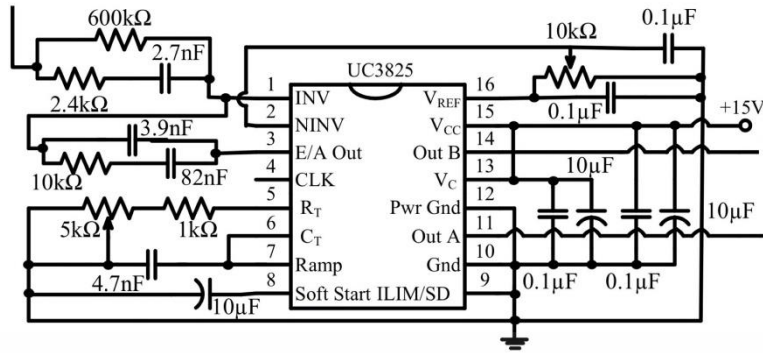
รูปที่ 3-25 ภาพตัวอย่างสเป็คสวิตช์ MOSFET ที่เลือกซื้อ

### 3.7 การออกแบบวงจรควบคุม

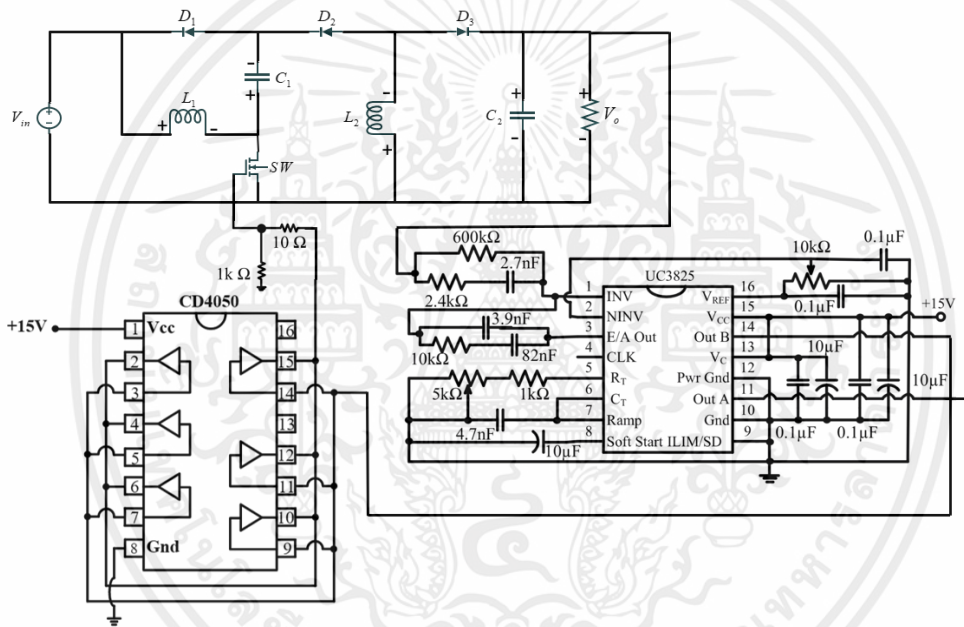
เนื่องจากในวงจร Quadratic Buck-Boost จำเป็นต้องมีการควบคุมแรงดันฝั่งออกทำได้โดยการควบคุมอัตราส่วนระหว่างความกว้างของพัลส์กับคาบเวลาของพัลส์หรือ Duty cycle(D) แบบ pulse-width – modulation (PWM) จึงต้องทำการออกแบบวงจรควบคุมการ ON และ OFF ของสวิตช์



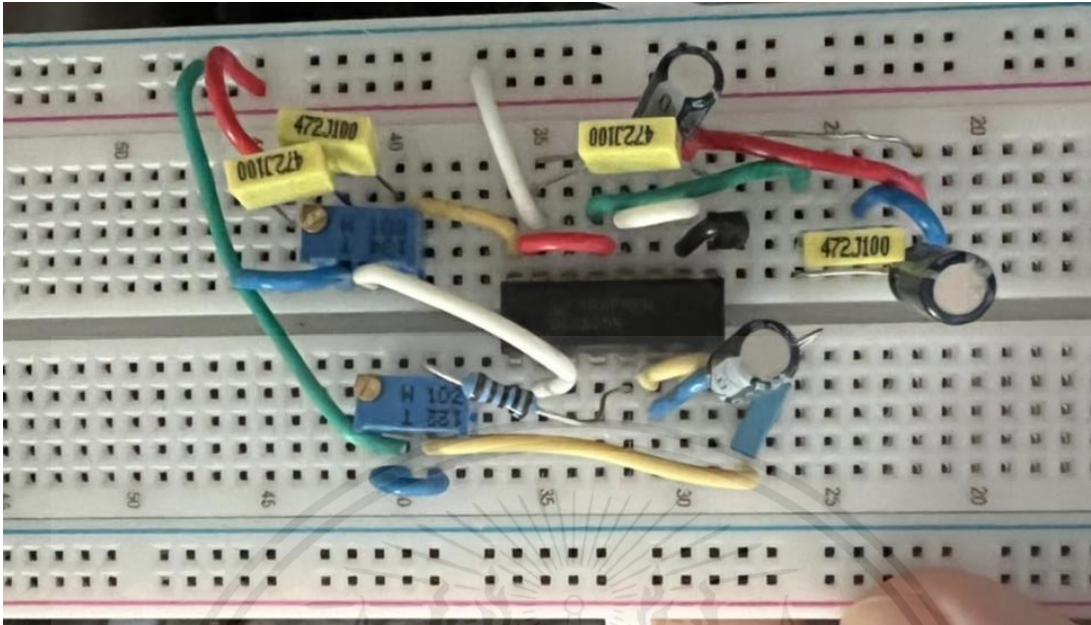
รูปที่ 3-26 ภาพตัวอย่างวงจรควบคุมโดยใช้ CD4050



รูปที่ 3-27 ภาพตัวอย่างวงจรควบคุมโดยใช้ UC3825



รูปที่ 3-28 ภาพตัวอย่างวงจรเต็ม



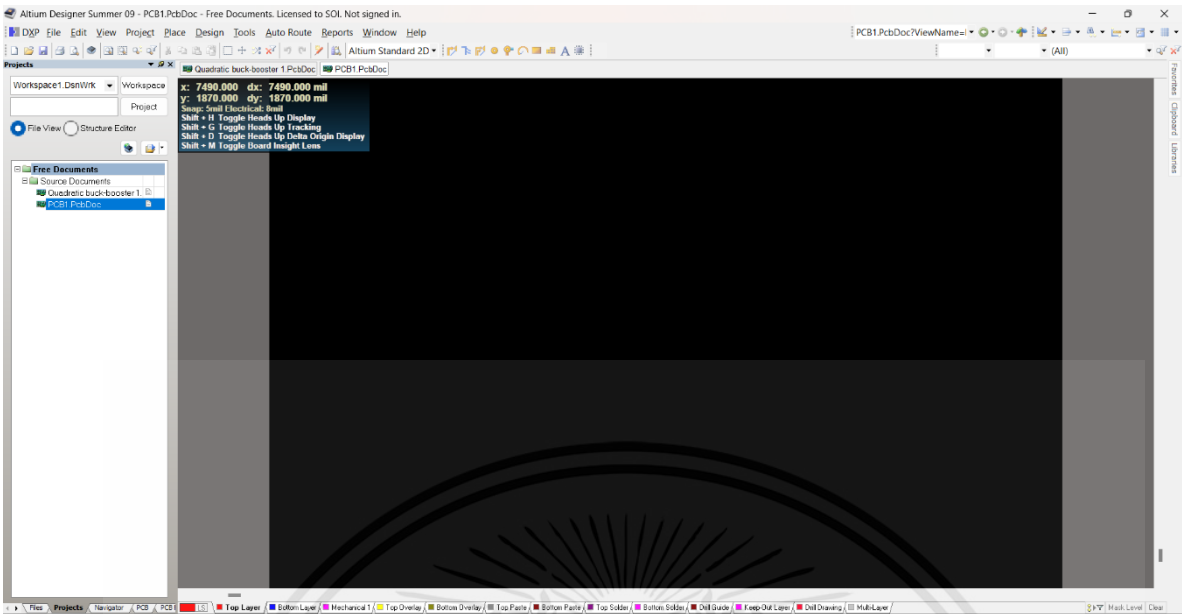
รูปที่ 3-29 ภาพตัวอย่างการทดลองต่อวงจรควบคุม UC3825

### 3.8 การสร้างบอร์ดPCB Circuit

โดยจะเริ่มสร้างบอร์ด โดยใช้โปรแกรม Altium Designer Summer

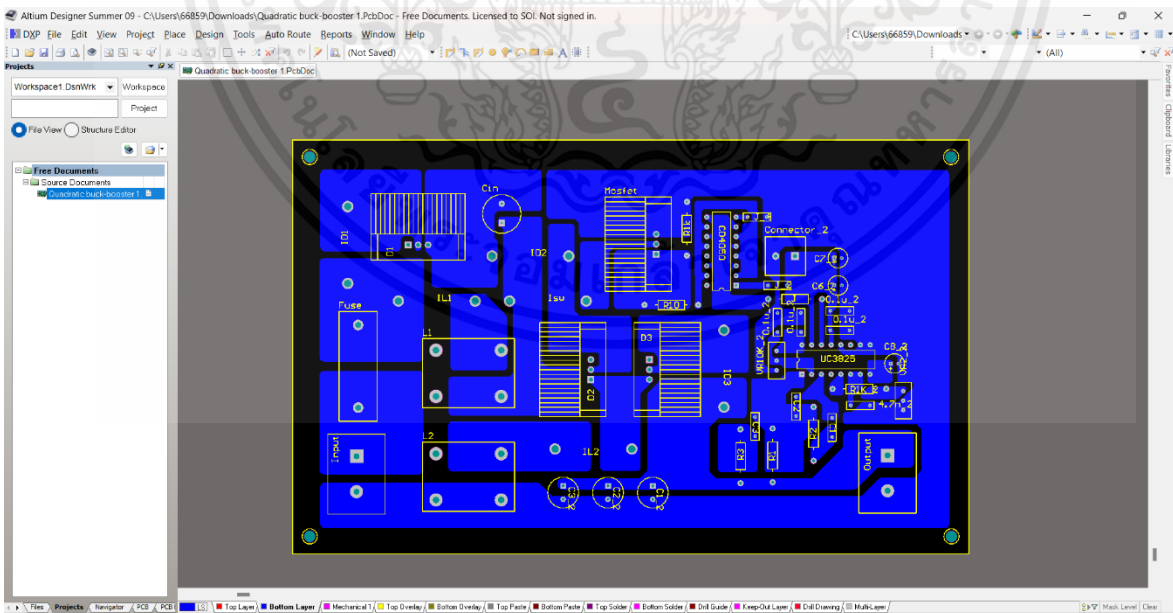


รูปที่ 3-30 ภาพตัวอย่างด้านหน้าของโปรแกรม Altium Designer Summer

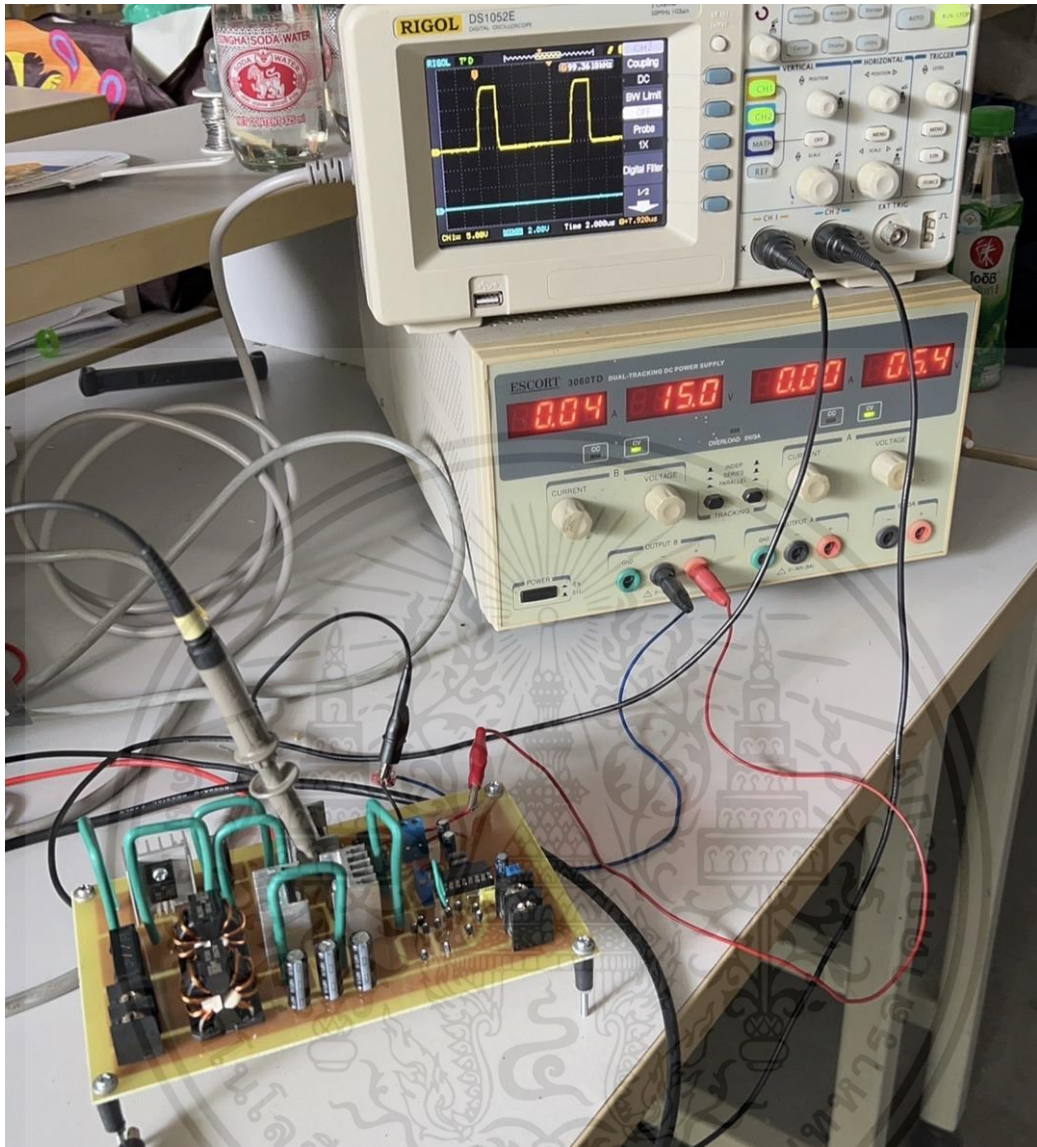


รูปที่ 3-31 ภาพตัวอย่างภายในโปรแกรม Altium Designer Summer

หลังจากนั้นเราก็จะทำการออกแบบ PCB Circuits ด้วยอุปกรณ์ที่เราสั่งมา โดยทำการวัดขนาดระยะห่างระหว่างขาของอุปกรณ์แต่ละตัว ขนาดของอุปกรณ์ และระยะห่างแต่ละตัวของอุปกรณ์ และตรวจสอบทิศทางขาของอุปกรณ์ เมื่อออกแบบเสร็จแล้วก็นำไฟล์ไปสั่งปริ้นท์ PCB Board



รูปที่ 3-32 ภาพตัวอย่างวงจรที่ออกแบบภายในโปรแกรม Altium Designer Summer

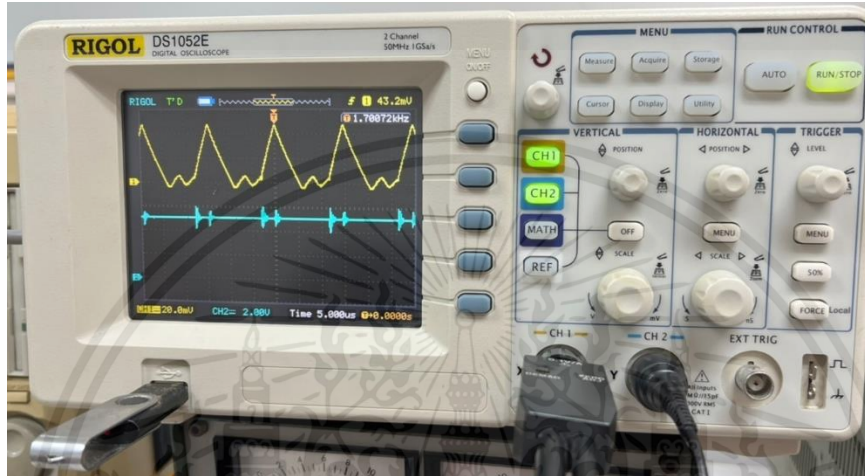


รูปที่ 3-33 ภาพตัวอย่างบอร์ดที่เสร็จสมบูรณ์

### 3.9 อุปกรณ์ที่ใช้ในการทดลอง

#### 3.9.1 Oscilloscope

ใช้เพื่อดูรูปคลื่นที่เกิดขึ้น โดยใช้Chanel1 เพื่อดูรูปคลื่นที่เกิดจากโหนดต่างๆ และใช้Chanel2 เพื่อดูรูปคลื่นแรงดันขาออก



รูปที่ 3-34 ภาพตัวอย่าง Oscilloscope

#### 3.9.2 Multimeter

ใช้เพื่อวัดกระแสและแรงดันที่เกิดขึ้น



รูปที่ 3-35 ภาพตัวอย่าง Multimeter

### 3.9.3 Power Supply

ใช้เพื่อจ่ายกระแสและแรงดันสูงวงจร โดยจะใช้ทั้งหมด2ตัว ตัวแรกจะใช้จ่ายไฟให้กับวงจรโดยตรง ส่วนตัวที่2 จะใช้ในการจ่ายไฟเข้าสู่วงจร Control



รูปที่ 3-36 ภาพตัวอย่างPower Supply ที่จ่ายเข้าสู่วงจรหลัก



รูปที่ 3-37 ภาพตัวอย่างPower Supply ที่จ่ายเข้าสู่วงจรControl

### 3.9.4 Load

อุปกรณ์ที่ทำหน้าที่จำลองเป็นโหลดไฟฟ้า โดยสามารถปรับค่าเป็นตัวต้านทาน แรงดัน กำลัง หรือ กระแสไฟฟ้าได้ โดยในการทดลองจะใช้เป็นกระแสไฟฟ้า



รูปที่ 3-38 ภาพตัวอย่างLoad

## บทที่ 4

### ผลการทดลอง

#### 4.1 ผลการทดสอบแรงดันที่ขาเอาต์พุต

ทำการทดลองโดยจ่ายไฟขนาดต่างๆจาก Power Supply เข้าไปที่ขา Input ของวงจร และใช้ Load จำลองกระแสที่เกิดขึ้น จากนั้นทำการวัดค่าแรงดัน Output ที่ขาของวงจร ได้ค่าต่างๆดังนี้



รูปที่ 4-1 ผลการทดลองจ่ายไฟที่ 48V



รูปที่ 4-2 ผลการทดลองจ่ายไฟที่ 43V



รูปที่ 4-3 ผลการทดลองจ่ายไฟที่38V



รูปที่ 4-4 ผลการทดลองจ่ายไฟที่35V

ทดสอบที่ Load 1A

แรงดันที่ขา Input	แรงดันที่ขา Output
48.045	5.089
43.034	5.089
38.016	5.089
35.093	5.089

ตารางที่4-1 ทดสอบค่าแรงดันที่เกิดขึ้นที่ขา Output ที่Load1A

ทดสอบที่ Load 5A

แรงดันที่ขา Input	แรงดันที่ขา Output
48.045	5.089
43.034	5.089
38.016	5.089
35.093	5.089

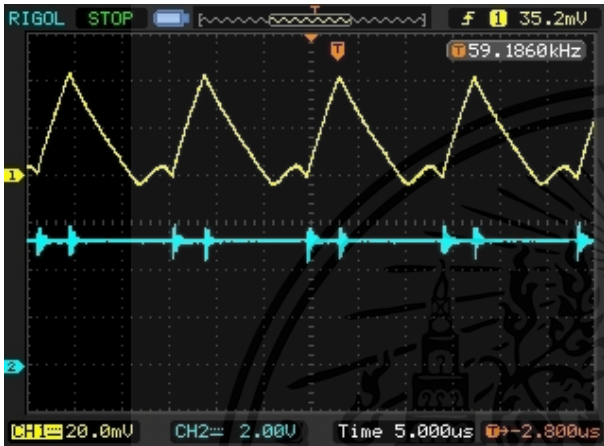
ตารางที่4-2 ทดสอบค่าแรงดันที่เกิดขึ้นที่ขา Output ที่Load5A

## 4.2 รูปคลื่นกราฟที่ปรากฏของขดลวดเหนี่ยวนำ $L$

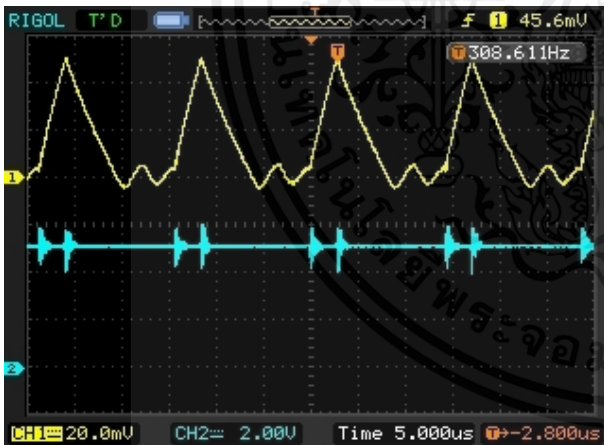
### 4.2.1 รูปคลื่นขดลวดเหนี่ยวนำ $L_1$

#### ขดลวดเหนี่ยวนำ $L_1$

รูปคลื่นขดลวด1 จากการทดลองและแรงดันเอาต์พุตที่ขนาด48V โดยใช้Loadเป็น0.15A และ 0.2A



รูปที่ 4-5 รูปคลื่นตัวเหนี่ยวนำขดลวด1 ที่48V เมื่อLoadเป็น0.1A



รูปที่ 4-6 รูปคลื่นตัวเหนี่ยวนำขดลวด1 ที่48V เมื่อLoadเป็น0.2A

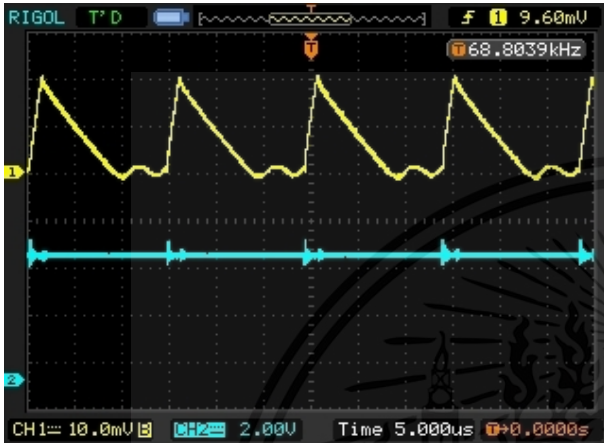
จากการทดลองที่ใช้ขนาดกระแสไหลตาม Spec ที่ Design พบว่ามีคลื่นกระแสบกวน เราจึงทำการลดขนาดของกระแสไหลไปเรื่อยๆจนพบว่าการใช้ที่กระแสไหลที่ขนาด0.1A และ 0.2A จะทำให้คลื่นมีความนิ่ง แต่ส่งผลให้รูปคลื่นปรากฏแค่ช่วง Discontinuous mode แทนที่จะเป็น Continuous mode เนื่องจากกำหนดกระแสไหลนั้นมีผลต่อการคำนวณกระแสขดลวด จากสูตร

$$I_{L1\max,\min} = \frac{DI_o}{(1-D)^2} \pm \frac{V_{in}DT}{2L_1}$$

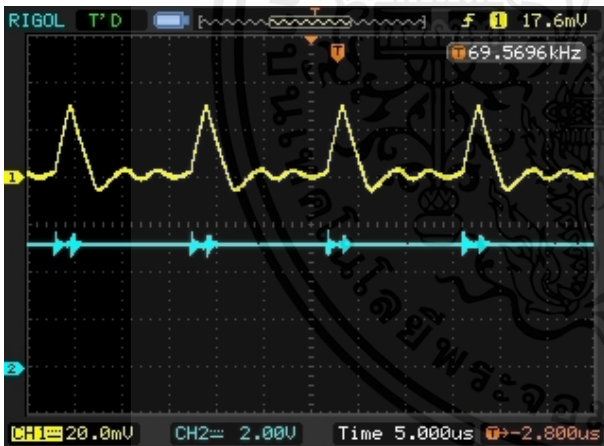
## 4.2.2 รูปคลื่นขดลวดเหนี่ยวนำ $L_2$

### ขดลวดเหนี่ยวนำ $L_2$

จากการทดลองและแรงดันเอาต์พุตที่48V โดยใช้Loadเป็น0.15A และ 0.2A



รูปที่ 4-7 รูปคลื่นตัวเหนี่ยวนำขดลวด2 ที่48V เมื่อLoadเป็น0.1A



รูปที่ 4-8 รูปคลื่นตัวเหนี่ยวนำขดลวด2 ที่48V เมื่อLoadเป็น0.2A

จากการทดลองที่ใช้ขนาดกระแสไหลตาม Spec ที่ Design พบว่ามีคลื่นกระแสรบกวน เราจึงทำการลดขนาดของกระแสไหลไปเรื่อยๆจนพบว่าการใช้ที่กระแสไหลที่ขนาด0.1A และ 0.2A จะทำให้คลื่นมีความนิ่ง แต่ส่งผลให้รูปคลื่นปรากฏแค่ช่วง Discontinuous mode แทนที่จะเป็น Continuous mode เนื่องจากกำหนดกระแสไหลนั้นมีผลต่อการคำนวณกระแสขดลวด จากสูตร

$$I_{L2\max.\min} = \frac{I_o}{(1-D)} \pm \frac{V_m D^2 T}{2L_2(1-D)}$$

## บทที่ 5

### สรุปผลการทดลอง

#### 5.1 สรุปผลการดำเนินการ

โครงการ Quadratic Buck-Boost DC-DC Converter หรือระบบแปลงผันแรงดันดีซี-ดีซี ถูกจัดทำขึ้นเพื่อสร้างชิ้นงานจริงซึ่งสามารถทำงานได้ โดยเริ่มจากการศึกษาวงจรที่ใช้สร้างชิ้นงาน และทำการออกแบบวงจรของเรา ก่อนนำไปคำนวณและหาสมการตัวแปรแต่ละตัว เมื่อได้ค่าของแต่ละตัวแปรก็ทำการกำหนดสเปคของชิ้นงาน ว่าต้องการให้ทำงานที่ค่าเท่าไร ก่อนจะนำตัวแปรไปแทนในสมการที่คิดก่อนหน้า และนำไปเลือกซื้ออุปกรณ์แต่ละตัวในวงจร จากนั้นก็ทำการปรับวงจร และทำการประกอบอุปกรณ์ในวงจร ก่อนนำไปทดสอบจริง ซึ่งจากการทดลองก็เป็นไปตามที่คำนวณไว้โดยเกิดค่าความคลาดเคลื่อนเพียงเล็กน้อย ซึ่งคาดว่ามาจากวงจรควบคุมสวิตช์ และคาดว่าชิ้นงานสามารถนำไปใช้งานจริงได้ จากการดำเนินงานก็ทำให้รู้ถึงวิธีการสร้างคอนเวอร์เตอร์จากวงจรชนิดอื่นๆ รู้ถึงวิธีการเลือกซื้อคอนเวอร์เตอร์ และสามารถนำความรู้จากการทดลองไปต่อยอดในอนาคตได้

#### 5.2 ปัญหาที่พบและแนวทางแก้ไขปัญหา

1. ไม่มีประสบการณ์การทำงานของวงจรแปลงผัน ทำให้ต้องศึกษาจากเอกสารนอกตำราเรียนเพิ่มเพื่อให้เข้าใจในหลักการทำงาน
2. ไม่มีประสบการณ์ในด้านการใช้โปรแกรม Altium Designer Summer ที่ใช้ในการออกแบบวงจร PCB ต้องให้พี่ที่ดูแลคอยสอนและช่วยเหลือ ถึงสามารถดำเนินการต่อได้
3. หลังจากประกอบอุปกรณ์เสร็จและนำไปทดลองพบว่าค่าที่เกิดขึ้นและรูปคลื่นที่แสดงมีความไม่เสถียรซึ่งเกิดจากจากบัคกรีตะกั่ว จึงต้องทำการบัดกรีแผงวงจรใหม่
4. เกิดการไม่เสถียรของรูปคลื่นของอุปกรณ์ต่างๆ ขณะทำการทดลองด้วยโหลดที่ใช้กระแสสูง ซึ่งเกิดจากแผงวงจรควบคุมสวิตช์ที่ต่อ

### 5.3 ข้อเสนอแนะ

1. ควรตรวจสอบเมื่อเสร็จขั้นตอนทุกขั้นตอน เพื่อให้ง่ายต่อการรับมือกับปัญหาของแต่ละขั้นตอน
2. ควรทำการศึกษาและหลักการทำงานของชิ้นงานก่อน เพื่อไม่ให้เกิดความล่าช้าในการดำเนินงาน
3. ควรพัฒนาทักษะการแก้ปัญหาพื้นฐานเพื่อในกรณีที่มีปัญหา จะได้สามารถรับมือได้อย่างมีประสิทธิภาพ
4. ควรวางแผนระยะเวลาในการทำงานแต่ละขั้นตอน จะได้เสร็จขั้นตอนแต่ละขั้นตอนโดยมีเวลาแก้ไข



## เอกสารอ้างอิง

- [1] ตำราเอกสารText เรื่องวงจร Buck-Boost  
Power Electronics Daniel W. Hart.
- [2] หลักการของ Converter  
[http://samraeng.com/lab\\_power/dc-dc%20con-1.pdf](http://samraeng.com/lab_power/dc-dc%20con-1.pdf)
- [3] วิธีใช้งาน Converter เบื้องต้น  
[https://kb.psu.ac.th/psukb/bitstream/2553/2495/8/296526\\_ch2.pdf](https://kb.psu.ac.th/psukb/bitstream/2553/2495/8/296526_ch2.pdf)
- [4] วิธีการสร้างPCB circuit ด้วยโปรแกรม  
<https://pcbthailand.com/%E0%B8%9A%E0%B8%97%E0%B8%8A%E0%B9%88%E0%B8%A7%E0%B8%A2%E0%B8%AA%E0%B8%AD%E0%B8%99%E0%B8%99%E0%B8%B1%E0%B8%81%E0%B8%AD%E0%B8%AD%E0%B8%81%E0%B9%81%E0%B8%9A%E0%B8%9A-altium.html>