

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

ระบบควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าผ่านทางอินเทอร์เน็ต

ELECTRIC APPLIEACE CONTORL SYSTEM

OVER THE INTERNET



T119174

นางสาวพรพิตรา บุญญฤทธิพิลศิริ

นางสาวพลอยสุภักดิ์ เขียวชาญ

เลขหมู่.....  
เลขทะเบียน.....  
วัน,เดือน,ปี.....

119174

- 6 S.ค. 2554

b.....  
i.....

ปริญญาานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต

สาขาวิชาวิศวกรรมอิเล็กทรอนิกส์ คณะวิศวกรรมศาสตร์

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

ปีการศึกษา 2553

ปริญญานิพนธ์ปีการศึกษา 2553

สาขาวิชาวิศวกรรมอิเล็กทรอนิกส์

คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

เรื่อง ระบบควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าผ่านทางอินเทอร์เน็ต

ELECTRIC APPLIEACE CONTROL SYSTRM OVER THE INTERNET

ผู้จัดทำ

1. น.ส.พรพิตรา บุญญฤทธิพิศลศิริ รหัสนักศึกษา 50011049

2. น.ส.พลอยสุภัค เชี่ยวชาญ รหัสนักศึกษา 50011073



..... อาจารย์ที่ปรึกษา  
(อาจารย์ชินภัทร นันทจิวงษ์)

# ระบบควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าผ่านทางอินเทอร์เน็ต

นางสาวพรพิตรา นุญญฤทธิ์พลศิริ 50011049

นางสาวพลอยสุภัค เขียวชาญ 50011073

อาจารย์ชินภัทร นันทจิวงกรชัย อาจารย์ที่ปรึกษา

ปีการศึกษา 2553

## บทคัดย่อ

ในปฏิญานิพนธ์ฉบับนี้ ได้สร้างและออกแบบระบบควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าผ่านทางอินเทอร์เน็ต โดยระบบควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้านี้จะประกอบไปด้วย 3 ส่วนหลักดังนี้ 1. ส่วนเว็บไซต์ 2. ส่วนเว็บเซิร์ฟเวอร์ และ 3. ส่วนอินเทอร์เน็ตเฟสบอร์ด ซึ่งทั้ง 3 ส่วนนี้จะเชื่อมต่อกันโดยมีส่วนเว็บเซิร์ฟเวอร์เป็นตัวกลาง โดยส่วนเว็บไซต์จะเชื่อมต่อกับส่วนเว็บเซิร์ฟเวอร์ผ่านทางอินเทอร์เน็ตโดยใช้พอร์ตแลน และส่วนอินเทอร์เน็ตเฟสจะเชื่อมต่อกับส่วนเว็บเซิร์ฟเวอร์โดยใช้เอ็ชพี

ส่วนอินเทอร์เน็ตเฟสบอร์ดนั้น จะเป็นส่วนที่ทำการเชื่อมต่อกับเครื่องใช้ไฟฟ้าต่างๆ โดยทั้งทำการรับคำสั่งจากเว็บไซต์และส่งค่าข้อมูลที่ได้จากเซนเซอร์ในจุดต่างๆกลับไปยังเว็บไซต์เพื่อทำการวิเคราะห์และแสดงผลบนหน้าเว็บไซต์ต่อไป

# **ELECTRIC APPLIANCE CONTROL SYSTEM OVER THE INTERNET**

Ms. Pornpitra Boonyaritpulsiri 50011049

Ms. Ploysupak Cheawcharn 50011073

Mr. Chinnaphat Nanthajiwakornchai Adviser

Academic Year 2010

## **Abstract**

In this thesis, we have fabricated and designed electric appliances control system over the internet. The electric appliance control system assemblies from 3 main sections are 1. Website 2. Web server and 3. Interface Board. Web server and Interface Board sections are connected pass web server section. Website section connects with web server section by LAN port for connect to the internet and interface board section connects with web server section by Xbee.

The interface board section is the part that connects with each electric appliance. It receives the command from website. Then it sends the data from each point of sensor and takes back to website for analysis and indicates data.

## กิตติกรรมประกาศ

ปริญญาานิพนธ์ฉบับนี้ที่วาดด้วยการประดิษฐ์และออกแบบระบบการควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าผ่านทางอินเทอร์เน็ต ซึ่งในการประดิษฐ์นั้นต้องอาศัยความช่วยเหลือ คำแนะนำ และความเอื้อเฟื้อจาก อาจารย์ชินภัทร นันทจิวงกรชัย ซึ่งเป็นอาจารย์ที่ปรึกษา รวมถึงพี่ๆทุกคนที่ Thai Easy Elec ที่คอยให้คำแนะนำ และความรู้เพิ่มเติม ส่งผลทำให้การทำปริญญาานิพนธ์ดังกล่าวสำเร็จ และถูกลงไปด้วยดี

สุดท้ายนี้ขอกราบขอบพระคุณ คุณพ่อ คุณแม่ ผู้ซึ่งให้กำลังใจกับทางคณะผู้จัดทำเสมอมา ทำให้คณะผู้จัดทำมีพากเพียร และความมานะพยายาม จนทำให้ปริญญาานิพนธ์ฉบับนี้ให้สำเร็จถูกลงไปได้ด้วยดี



พรพิตรรา บุญญฤทธิพิบูลศิริ  
พลอยสุภักดิ์ เชื้อวชาญ

# สารบัญ

|   | หน้า |
|---|------|
| บทคัดย่อภาษาไทย .....   | I    |
| บทคัดย่อภาษาอังกฤษ .....                                      | II   |
| กิตติกรรมประกาศ .....   | III  |
| สารบัญ .....  | IV   |
| สารบัญตาราง .....   | VII  |
| สารบัญรูป .....   | VIII |
| <br>  |      |
| บทที่ 1 บทนำ .....  | 1    |
| 1.1 ความเป็นมาและความสำคัญของปัญญานีพันธ์ .....               | 1    |
| 1.2 ความมุ่งหมายและวัตถุประสงค์ของการสร้างและออกแบบระบบ ..... | 1    |
| 1.3 ขั้นตอนการสร้างและการออกแบบระบบ .....                     | 2    |
| <br>  |      |
| บทที่ 2 ระบบควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าผ่านทางอินเทอร์เน็ต .....    | 3    |
| 2.1 อินเทอร์เน็ต .....  | 3    |
| 2.1.1 ประวัติของอินเทอร์เน็ต .....                            | 3    |
| 2.1.2 การทำงานของอินเทอร์เน็ต .....                           | 4    |
| 2.1.3 การเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ต .....                          | 5    |
| 2.1.3.1 การเชื่อมต่อแบบไร้สาย .....                           | 5    |
| 2.1.3.1 การเชื่อมต่อแบบไร้สาย .....                           | 8    |
| 2.2 อีเทอร์เน็ต .....   | 9    |

## สารบัญ (ต่อ)

|  | หน้า |
|--|------|
| 2.2.1 ประวัติของอินเทอร์เน็ต .....                             | 10   |
| 2.3 Zigbee .....   | 11   |
| 2.3.1 การสร้างโครงข่ายของ Zigbee.....                          | 11   |
| 2.4 Open System Interconnection.....                           | 13   |
| บทที่ 3 คุณสมบัติของเครื่องมือ การออกแบบ และวิธีการทดลอง ..... | 18   |
| 3.1 คุณสมบัติของเครื่องมือ .....                               | 18   |
| 3.1.1 ส่วนของเว็บเซิร์ฟเวอร์ .....                             | 18   |
| 3.1.2 ส่วนเชื่อมต่อกับอินเทอร์เน็ต.....                        | 19   |
| 3.1.3 ส่วนปฏิบัติการภายในบ้าน .....                            | 20   |
| 3.2 การออกแบบ .....  | 21   |
| 3.2.1 การออกแบบ Website.....                                   | 22   |
| 3.2.1.1 ส่วนของหน้า log in .....                               | 22   |
| 3.2.1.2 ส่วนของหน้าหลักแสดงผลและสั่งการของเว็บไซต์ .....       | 23   |
| 3.2.1.3 ส่วนของหน้าแสดงผล status และ command คำสั่ง.....       | 23   |
| 3.2.2 การออกแบบภาค Control รับ-ส่งสัญญาณ .....                 | 24   |
| 3.2.2.1 ภาครับ.....  | 24   |
| 3.2.2.1 ภาคส่ง.....  | 26   |
| 3.2.3 การออกแบบ Interface Board.....                           | 27   |
| 3.2.2.1 ภาควงจรหลัก.....                                       | 27   |
| 3.2.2.2 ภาควงจรควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้า .....                     | 28   |
| 3.2.2.3 ภาควงจรรับสถานะเครื่องใช้ไฟฟ้า .....                   | 29   |

## สารบัญ (ต่อ)

|   | หน้า |
|---|------|
| บทที่ 4 ผลการทดลอง.....                                   | 31   |
| 4.1 การแสดงค่า logic ของวงจรควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้า.....    | 31   |
| 4.2 การแสดงค่า logic ของวงจรแสดงสถานะหลอดไฟ.....          | 33   |
| 4.3 การวิเคราะห์การส่งสัญญาณ Wireless .....               | 35   |
| <br>  |      |
| บทที่ 5 สรุปผลการทดลอง .....                              | 36   |
| 5.1 สรุปผลการทดลอง .....                                  | 36   |
| 5.1.1 การแสดงค่า logic ของวงจรควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้า ..... | 36   |
| 5.1.2 การแสดงค่า logic ของวงจรแสดงสถานะหลอดไฟ .....       | 36   |
| 5.1.3 การวิเคราะห์การส่งสัญญาณ Wireless .....             | 36   |
| 5.2 วิเคราะห์และวิจารณ์.....                              | 37   |
| 5.3 ประโยชน์ที่ได้รับบรรณานุกรมเอกสารอ้างอิง.....         | 37   |
| <br>  |      |
| บรรณานุกรม.....   | 38   |
| ภาคผนวก .....   | 39   |

# สารบัญตาราง

| ตาราง  | หน้า |
|--|------|
| 2.1 การเปรียบเทียบระหว่าง OSI Model กับการสื่อสารของ Internet ง..... | 17   |
| 4.1 แสดงค่า logic ของวงจรควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้า .....                 | 31   |
| 4.2 แสดงค่า logic ของวงจรแสดงสถานะหลอดไฟ .....                       | 33   |
| 4.3 ตัวอย่างการแสดงผลของหน้าเว็บไซต์.....                            | 34   |
| 4.4 ระยะเวลาส่งสัญญาณ Wireless .....                                 | 35   |



# สารบัญรูปภาพ

| รูป  | หน้า |
|--|------|
| 2.1 การเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตรายบุคคล .....                           | 6    |
| 2.2 โมเด็มแบบติดตั้งภายนอก .....                                     | 6    |
| 2.3 โมเด็มแบบติดตั้งภายใน .....                                      | 7    |
| 2.4 โมเด็มสำหรับเครื่องคอมพิวเตอร์โน้ตบุ๊ก .....                     | 7    |
| 2.5 การเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตแบบองค์กร .....                          | 8    |
| 2.6 โครงสร้างการใช้งานอีเทอร์เน็ต .....                              | 9    |
| 2.7 การสร้างโครงข่ายของ Zigbee แบบ Star .....                        | 12   |
| 2.8 การสร้างโครงข่ายของ Zigbee แบบ Cluster Tree .....                | 12   |
| 2.9 การสร้างโครงข่ายของ Zigbee แบบ Mesh .....                        | 13   |
| 2.10 โครงสร้างของ OSI Layer .....                                    | 14   |
| 2.11 โครงสร้างของ OSI Layer ในการเชื่อมต่อระหว่างคอมพิวเตอร์ .....   | 14   |
| 2.12 การเปรียบเทียบระหว่าง OSI Model กับการสื่อสารของ Internet ..... | 17   |
| 3.1 Blue Screen Sun 7 Board .....                                    | 18   |
| 3.2 Blue Screen Sun 7 Port .....                                     | 19   |
| 3.3 DP83848 Ethernet Phy Breakout Board .....                        | 19   |
| 3.4 XBee ZB with Whip Ant .....                                      | 20   |
| 3.5 โครงสร้างระบบควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าผ่านทางอินเทอร์เน็ต .....      | 21   |
| 3.6 การออกแบบหน้าต่างหน้า login .....                                | 22   |
| 3.7 หน้าต่างสำหรับใส่ Password ของ Website .....                     | 23   |
| 3.8 Website สำหรับแสดงผลและสั่งการเครื่องใช้ไฟฟ้า .....              | 23   |
| 3.9 การรับ-ส่งสัญญาณระหว่างภาครับกับภาคส่ง .....                     | 24   |
| 3.10 การประมวลผลทำงานของภาครับ .....                                 | 25   |

## สารบัญรูปภาพ (ต่อ)

| รูป   | หน้า |
|---|------|
| 3.11 การประมวลผลทำงานของภาคส่ง.....                                 | 26   |
| 3.12 โครงสร้างของ PIC 16F887.....                                   | 27   |
| 3.13 วงจร Interface Board .....                                     | 27   |
| 3.14 การทำงานงานของ PIC 16F887 .....                                | 28   |
| 3.15 วงจรควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้า.....                                 | 28   |
| 3.16 วงจรรับสถานะเครื่องใช้ไฟฟ้า.....                               | 29   |
| 3.17 วงจร Blue Screen Sun 7 และ Xbee .....                          | 30   |
| 3.18 วงจร Interface Board .....                                     | 32   |
| 4.1 Interface Board ส่วนควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้า.....                  | 32   |
| 4.2 การทดลองสั่งการ Interface Board ส่วนควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้า.....  | 33   |
| 4.3 Interface Board ส่วนรับสถานะเครื่องใช้ไฟฟ้า.....                | 33   |
| 4.4 การทดลองรับค่า Interface Board ส่วนรับสถานะเครื่องใช้ไฟฟ้า..... | 34   |
| 4.5 การทดลองรับค่า Interface Board ส่วนรับสถานะเครื่องใช้ไฟฟ้า..... | 35   |
| 4.6 Interface Board ส่วนหลัก.....                                   | 36   |

# บทที่ 1

## บทนำ

### 1.1 ความเป็นมาและความสำคัญของปัญญาประดิษฐ์

เนื่องจากในปัจจุบัน คนเรานั้นต้องการความสะดวกสบายในการใช้ชีวิตประจำวันมากขึ้น ซึ่งทำให้อุปกรณ์เครื่องมือเครื่องใช้ต่างๆที่มีความไฮเทคเข้ามามีบทบาทอย่างสูง ไม่ว่าจะเป็นการมีรีโมทคอนโทรลเหล่านั้น โทรล ทำให้ไม่ต้องลุกจากที่นั่งไปไหน หรือจะเป็นการตั้งเวลาให้เครื่องมือเครื่องใช้เหล่านั้นเริ่มต้นทำงานอย่างอัตโนมัติ หรือหยุดทำงานลงเมื่อถึงเวลาที่กำหนดไว้ ซึ่งสิ่งเหล่านี้ทำให้เราสามารถงานหลายๆถึงหลายๆอย่างได้ในเวลาเดียวกัน ซึ่งสิ่งเหล่านี้ล้วนเป็นสิ่งที่สามารถตอบโจทย์ความต้องการของคนยุคใหม่ ได้เป็นอย่างดี โดยเฉพาะอย่างยิ่ง สำหรับผู้ที่ทำงานเป็นมนุษย์เงินเดือนนั้น กว่าที่จะกลับมาถึงบ้านก็มืดดิน แล้วออกจากบ้าน ไปทำงานก็ตั้งแต่เช้า ดังนั้นก็คงจะเป็นสิ่งที่ดีไม่น้อยถ้าเกิดเราสามารถควบคุมสิ่งต่างๆให้เป็นไปอย่างที่เรา ต้องการ ก่อนที่เราจะกลับบ้านหรือออกไปไหน

จากความต้องการดังกล่าว ปัญญาประดิษฐ์นี้จึงได้มีแนวคิดที่จะสร้าง ระบบการควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าผ่านทางอินเทอร์เน็ต ขึ้นมา เพื่อเป็นการรวมเครื่องใช้ไฟฟ้า รวมได้ถึงเซนเซอร์ที่ติดตั้งตามประตูหรือหน้าต่างไว้ให้อยู่ในระบบ เพื่อที่ให้เราสามารถควบคุม สิ่งต่างๆได้ง่ายขึ้น โดยการสั่งการได้จากเว็บไซต์ ที่เดียว โดยสามารถสั่งการเครื่องใช้ไฟฟ้าให้ทำงาน รวมไปถึงยังตรวจจัดการ เปิดปิดของประตู ทำให้รู้ความเคลื่อนไหวของบ้านได้

### 1.2 ความมุ่งหมายและวัตถุประสงค์ของการสร้างและออกแบบ

ระบบควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าผ่านทางอินเทอร์เน็ต ได้ถูกสร้างและออกแบบขึ้นมาเพื่อตอบสนองความต้องการของมนุษย์ในปัจจุบัน ซึ่งระบบควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าผ่านทางอินเทอร์เน็ตนี้มีวัตถุประสงค์หลักๆมี 3 ประการ คือ

1.) สามารถควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าต่างๆได้จากทั้งเครื่องคอมพิวเตอร์หรือ โทรศัพท์มือถือเพียงแค่มีสัญญาณโทรศัพท์ ซึ่งทำให้เรานั้นสามารถ เข้าเว็บไซต์ที่สร้างขึ้นเพื่อ ควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าได้จากทุกที่ ทำให้ไม่จำเป็นที่จะต้องโหลดโปรแกรมหรือแอปพลิเคชันมาลงบนเครื่องไว้ดูนวนาย หรือใช้เครื่องมือที่ราคาสูงเพื่อการควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าต่างๆ

2.) สามารถนำระบบควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าผ่านทางอินเทอร์เน็ตไปใช้งานโดยไม่ต้องสร้างเครื่องใช้ไฟฟ้าขึ้นมาเพื่อสนับสนุนระบบ แต่สามารถนำระบบไปประยุกต์ใช้งานกับเครื่องใช้ไฟฟ้าต่างๆไป ซึ่งเครื่องใช้ไฟฟ้าแต่ละประเภทจะมีการต่อเข้าใช้งานกับระบบในลักษณะที่ต่างกันออกไป

3.) ในการ นำระบบควบคุมเครื่องใช้ ไฟฟ้าผ่านทางอินเทอร์เน็ตไปใช้งานโดยไม่จำเป็นต้องเดินสายไฟให้วุ่นวาย ทำให้สะดวกต่อการนำไปใช้ ไม่ต้องกังวลว่าอุปกรณ์ต่างๆจะอยู่ห่างกันมากนักน้อยเพียงใด

### 1.3 ขั้นตอนการสร้างและออกแบบ

ในการสร้างและออกแบบระบบควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าผ่านทางอินเทอร์เน็ตนั้น บอร์ดหลักของระบบต้องมีการเชื่อมต่อกับหลายส่วน ดังนั้นจึงต้องมีการศึกษาตามหัวข้อดังนี้

1. ศึกษาหลักการการทำงานของบอร์ด Blue Screen SUN 7
2. ศึกษาหลักการการทำงานของบอร์ด Serial UART to USB mini B Converter
3. ศึกษาหลักการการทำงานของบอร์ด Ethernet Phy Breakout
4. ศึกษาหลักการการทำงานของ Xbee
5. ศึกษาการใช้โปรแกรม Keil
6. ศึกษาการใช้โปรแกรม Flash Magic
7. ศึกษาภาษาซีเพิ่มเติม
8. ศึกษาการใช้งาน PIC 16F887

เนื้อหาในปฏิญานิพนธ์จะเนื้อหาออกเป็นบทต่างๆ โดยมีรายละเอียดดังนี้

บทที่ 1 บทนำ เป็นการกล่าวถึงที่มา ความมุ่งหมาย และวัตถุประสงค์ของ ปฏิญานิพนธ์ เพื่อให้เข้าใจภาพรวมของปฏิญานิพนธ์

บทที่ 2 หลักการและทฤษฎี ซึ่งเป็นการกล่าวถึงหลักการทำ งานอินเทอร์เน็ต อีเทอร์เน็ต และการเชื่อมต่อของ Xbee

บทที่ 3 คุณสมบัติของเครื่องมือและการออกแบบ กล่าวถึงการนำอุปกรณ์มาเชื่อมต่อกัน โดยคำนึงถึงการใช้งานได้สะดวกแลความคุ้มค่าเป็นหลัก

บทที่ 4 ผลการทดลอง กล่าวถึงการนำระบบมาทดลองใช้งานในรูปแบบต่างๆ

บทที่ 5 สรุปผลการทดลองและข้อเสนอแนะที่เป็นประโยชน์

## บทที่ 2

# ระบบควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าผ่านทางอินเทอร์เน็ต

ในปัจจุบัน นี้ อินเทอร์เน็ตเข้ามามีอิทธิพลต่อชีวิตประจำวันค่อนข้างสูง ไม่ว่าจะ เป็น ประโยชน์ ในการเรียน การทำงาน หรือการติดต่อสื่อสาร ทำให้เกือบแทบทุกบ้านนั้น มีการติดตั้ง อินเทอร์เน็ตเอาไว้เพื่อความสะดวกแก่ การใช้งาน และเนื่องอินเทอร์เน็ตสามารถใช้ในการ การ สื่อสารข้อมูลระยะไกล จึงมีประโยชน์ในการนำไปประยุกต์ใช้งานควบคุมอุปกรณ์และสังเกตการณ์ ตามความต้องการได้อย่างสะดวก ไม่ว่าจะอยู่ส่วนใดของโลก

### 2.1 อินเทอร์เน็ต (Internet)

อินเทอร์เน็ตเป็นเครือข่ายคอมพิวเตอร์ขนาดใหญ่ที่เชื่อมต่อเครือข่ายคอมพิวเตอร์ย่อยๆ และ ระบบต่างๆ จากทั่วทุกมุม โลกเข้าเอาไว้ด้วยกัน ไม่ว่าจะ เป็นสถาบันการศึกษา องค์กร หน่วยงาน ทั้ง ราชการและเอกชน โดยมีมาตรฐานการรับส่งข้อมูลที่เหมือนกัน โดยข้อมูลเหล่านี้ อาจจะเป็น ข้อมูลที่เป็นตัวอักษร ภาพนิ่ง ภาพเคลื่อนไหว หรือเสียงก็ได้ รวมทั้งยังมีความสามารถในการหา ข้อมูลที่อยู่ต่างๆ ทั่วโลก ได้อย่างมีประสิทธิภาพ เป็นเสมือนใยแมงมุมที่ครอบคลุมทั่วโลก โดยในแต่ละ จุดที่เชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตนั้นสามารถสื่อสารกัน ได้หลายทาง ไม่กำหนดตายตัว และไม่จำเป็นต้อง ไปตามเส้นทางโดยตรง อาจจะไปผ่าน จุดอื่นๆ หรือเลือกไปเส้นทางอื่นๆ ได้หลายเส้นทาง ทำให้การ ติดต่อสื่อสารผ่านอินเทอร์เน็ตนั้นอาจเรียกได้ว่าเป็นการสื่อสารแบบไร้มิติ หรือ Cyberspace โดย อินเทอร์เน็ตจะประกอบไปด้วย 2 ส่วนหลัก คือ 1.) เครือข่ายที่เชื่อมต่อคอมพิวเตอร์ไว้ด้วยกัน 2.) ข้อมูลที่อยู่ในคอมพิวเตอร์แต่ละเครื่อง

#### 2.1.1 ประวัติของอินเทอร์เน็ต

อินเทอร์เน็ต มีพัฒนาการมาจาก อาร์พาเน็ต (Arpanet) ที่ตั้งขึ้นในปี 2512 เป็นเครือข่าย คอมพิวเตอร์ของกระทรวงกลาโหม สหรัฐอเมริกา ที่ใช้ในงานวิจัยด้านทหาร (ARP: Advanced Research Project Agency) จนมาถึงปี 2515 หลังจากที่เครือข่ายทดลองอาร์พาประสบความสำเร็จ อย่างสูง และได้มีการปรับปรุงหน่วยงานจากอาร์พามาเป็นคาร์พา (Defense Advanced Research Project Agency: DARPA) และในที่สุดปี 2518 อาร์พาเน็ตก็ขึ้นตรงกับหน่วยการสื่อสารของ กองทัพ (Defense Communication Agency)

ในปี 2526 อาร์พาเน็ตก็ได้แบ่งเป็น 2 เครือข่ายด้านงานวิจัย ใช้ชื่ออาร์พาเน็ตเหมือนเดิม ส่วนเครือข่ายของกองทัพใช้ชื่อว่า มิลเน็ต (MILNET: Military Network) ซึ่งมีการเชื่อมต่อโดยใช้ โพรโตคอล TCP/IP (Transmission Control Protocol/Internet) เป็นครั้งแรก และในปี 2528 มูลนิธิ

วิทยาศาสตร์แห่งชาติของอเมริกา (NSF) ได้ให้เงินทุนในการสร้างศูนย์ซูเปอร์คอมพิวเตอร์ 6 แห่ง และใช้ชื่อว่า NSFNET และพอมมาถึงปี 2533 อาร์ทารองรับภาระที่เป็นกระดูกสันหลัง (Backbone) ของระบบไม่ได้ จึงได้ยุติการพาณิชย์และเปลี่ยนไปใช้ NSFNET และเครือข่ายขนาดมหึมาจนถึงทุกวันนี้ และเรียกเครือข่ายนี้ว่า อินเทอร์เน็ต

สำหรับประเทศไทยนั้น อินเทอร์เน็ตเริ่มมีบทบาทอย่างมากในช่วงปี 2530-2535 โดยเริ่มจากการเป็นเครือข่ายในระบบคอมพิวเตอร์ระดับมหาวิทยาลัย (Campus Network) แล้วจึงเชื่อมต่อเข้าสู่อินเทอร์เน็ตอย่างสมบูรณ์ เมื่อเดือนสิงหาคม 2535 และในปี 2538 ก็มีการเปิดให้บริการอินเทอร์เน็ตในเชิงพาณิชย์ (รายแรกคือ อินเทอร์เน็ตเคเอสซี) ซึ่งขณะนั้น เวิลด์ไวด์เว็บกำลังได้รับความนิยมอย่างมากในอเมริกา อย่างไรก็ตาม อินเทอร์เน็ต บางครั้งก็มีการเรียกย่อเป็น เน็ต (Net) หรือ The Net ด้วยเช่นเดียวกัน อีกคำหนึ่งที่มีหมายถึงอินเทอร์เน็ตก็คือ เว็บ (Web) และเวิลด์ไวด์เว็บ (World Wide Web) (จริงๆ แล้วเว็บเป็นเพียงบริการหนึ่งของอินเทอร์เน็ตเท่านั้น แต่บริการนี้ ถือว่าเป็นบริการที่มีผู้นิยมใช้มากที่สุด)

### 2.1.2 การทำงานของอินเทอร์เน็ต

การทำงานของอินเทอร์เน็ตเป็นการสื่อสารข้อมูลด้วยคอมพิวเตอร์จะมีโปรโตคอล (Protocol) ซึ่งเป็นระเบียบวิธีการสื่อสารที่เป็นมาตรฐานของการเชื่อมต่อกำหนดไว้ โปรโตคอลที่เป็นมาตรฐานสำหรับการเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ต คือ TCP/IP (Transmission Control Protocol/Internet Protocol) โดยเครื่องคอมพิวเตอร์ทุกเครื่องที่เชื่อมต่อเข้ากับเครือข่ายอินเทอร์เน็ตจะต้องมีหมายเลขประจำเครื่องที่เรียกว่า IP Address เพื่อเอาไว้อ้างอิงหรือติดต่อกับเครื่องคอมพิวเตอร์อื่นๆ ในเครือข่าย ซึ่ง IP ในที่นี้ก็คือ Internet Protocol ตัวเดียวกับใน TCP/IP นั่นเอง IP address ถูกจัดเป็นตัวเลขชุดหนึ่งขนาด 32 บิต ใน 1 ชุดนี้จะมีตัวเลขถูกแบ่งออกเป็น 4 ส่วน ส่วนละ 8 บิตเท่าๆ กัน เวลาเขียนก็แปลงให้เป็นเลขฐานสิบก่อนเพื่อความง่ายแล้วเขียนโดยคั่นแต่ละส่วนด้วยจุด (.) ดังนั้นในตัวเลขแต่ละส่วนนี้จึงมีค่าได้ไม่เกิน 256 คือ ตั้งแต่ 0 จนถึง 255 เท่านั้น เช่น 192.168.1.1 ซึ่ง IP Address นี้จะใช้เป็นที่อยู่เพื่อติดต่อกับเครื่องคอมพิวเตอร์อื่นๆ ในเครือข่าย

เนื่องจากการติดต่อสื่อสารกันกันในระบบอินเทอร์เน็ตใช้โปรโตคอล TCP/IP เพื่อสื่อสารกัน โดยจะต้องมี IP address ในการอ้างอิงเสมอ แต่ IP address นี้ถึงแม้จะจัดแบ่งเป็นส่วนๆ แล้วก็ยังมีอุปสรรคในการที่ต้องจดจำ ถ้าเครื่องที่อยู่ในเครือข่ายมีจำนวนมากขึ้น การจดจำหมายเลข IP ก็จะเป็นเรื่องยาก และอาจสับสนจำผิดได้ แนวทางแก้ปัญหาคือการตั้งชื่อหรือตัวอักษรขึ้นมาแทนที่ IP address ซึ่งสะดวกในการจดจำมาก กว่านั้นคือ โดเมนเนม (Domain name system: DNS) เช่น ee.kmitl.ac.th โดยโดเมนที่ได้รับความนิยมกันทั่วโลก ที่ถือว่าเป็นโดเมนสากล มีดังนี้ คือ

.com ย่อมาจาก commercial สำหรับธุรกิจ

.edu ย่อมาจาก education สำหรับการศึกษ

.int ย่อมาจาก International Organization สำหรับองค์การนานาชาติ

.org ย่อมาจาก Organization สำหรับหน่วยงานที่ไม่แสวงหากำไร

การขอจดทะเบียนโดเมนต้องเข้าไปจดทะเบียนกับหน่วยงานที่รับผิดชอบชื่อโดเมนที่ขอจดนั้น ไม่สามารถซ้ากับชื่อที่มีอยู่เดิม เราสามารถตรวจสอบได้ว่ามีชื่อโดเมนนั้นๆ หรือยังได้จากหน่วยงานที่เราจะเข้าไปจดทะเบียน โดยการขอจดทะเบียนโดเมน มี 2 วิธี ด้วยกัน คือ

1. การขอจดทะเบียนให้เป็นโดเมนสากล (.com .edu .int .org .net) ต้องขอจดทะเบียนกับ www.networksolution.com ซึ่งเดิมคือ www.internic.net

2. การขอจดทะเบียนที่ลงท้ายด้วย .th (Thailand) ต้องจดทะเบียนกับ www.thnic.net โดเมนเนมที่ลงท้ายด้วย .th ประกอบด้วย

.ac.th ย่อมาจาก Academic Thailand สำหรับสถานศึกษาในประเทศไทย

.co.th ย่อมาจาก Company Thailand สำหรับบริษัทที่ทำธุรกิจในประเทศไทย

.go.th ย่อมาจาก Government Thailand สำหรับหน่วยงานต่างๆของรัฐบาล

.net.th ย่อมาจาก Network Thailand สำหรับบริษัทที่ทำธุรกิจด้านเครือข่าย

.or.th ย่อมาจาก Organization Thailand สำหรับหน่วยงานที่ไม่แสวงหากำไร

.in.th ย่อมาจาก Individual Thailand สำหรับของบุคคลทั่วไป

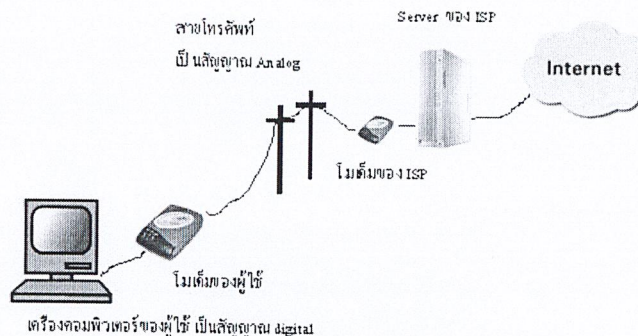
### 2.1.3 การเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ต

การเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตนั้นแบ่งได้เป็น 2 แบบ คือ การเชื่อมต่อแบบใช้สาย (Wire Internet) และการเชื่อมต่อแบบไร้สาย (Wireless Internet)

#### 2.1.3.1 การเชื่อมต่อแบบใช้สาย (Wire Internet)

##### 1. การเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตรายบุคคล (Individual Connection)

การเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตรายบุคคล คือ การเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตจากที่บ้าน (Home user) ซึ่งยังต้องอาศัยคู่สายโทรศัพท์ในการเข้าสู่เครือข่ายอินเทอร์เน็ต ผู้ใช้ต้องสมัครเป็นสมาชิกกับผู้ให้บริการอินเทอร์เน็ตก่อน จากนั้นจะได้เบอร์โทรศัพท์ของผู้ให้บริการอินเทอร์เน็ต รหัสผู้ใช้ (User name) และรหัสผ่าน (Password) ผู้ใช้จะเข้าสู่ระบบอินเทอร์เน็ตได้โดยใช้โมเด็มที่เชื่อมต่อกับคอมพิวเตอร์ของผู้ใช้หมุนไปยังหมายเลขโทรศัพท์ของผู้ให้บริการอินเทอร์เน็ต จากนั้นจึงสามารถใช้งานอินเทอร์เน็ตได้ ดังรูป



รูปที่ 2.1 การเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตรายบุคคล

องค์ประกอบของการใช้อินเทอร์เน็ตรายบุคคล

1. โทรศัพท์
2. เครื่องคอมพิวเตอร์
3. ผู้ให้บริการอินเทอร์เน็ต ซึ่งจะให้บริการเบอร์โทรศัพท์ รหัสผู้ใช้ และรหัสผ่าน
4. โมเด็ม (Modem)

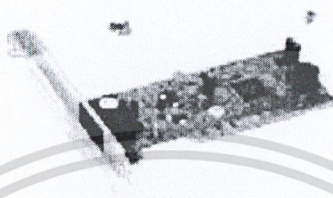
โมเด็ม คือ อุปกรณ์ที่ใช้ในการแปลงสัญญาณ เนื่องจากสัญญาณในคอมพิวเตอร์เป็นสัญญาณดิจิทัล (Digital) แต่สัญญาณเสียงในระบบโทรศัพท์เป็นสัญญาณอนาล็อก (Analog) ดังนั้นเมื่อต้องการเข้าสู่ระบบอินเทอร์เน็ตจึงต้องใช้โมเด็มเพื่อเป็นอุปกรณ์ในการแปลงสัญญาณดิจิทัลจากเครื่องคอมพิวเตอร์ให้เป็น สัญญาณอนาล็อกตามสายโทรศัพท์และแปลงกลับจาก สัญญาณอนาล็อกเป็นสัญญาณดิจิทัลเมื่อถึงปลายทาง ความเร็วของโมเด็มมีหน่วยเป็น บิตต่อวินาที (bit per second: bps) หมายความว่าในหนึ่งวินาทีจะมีข้อมูลถูกส่งออกไป หรือรับเข้ามากี่บิต เช่น โมเด็มที่มีความเร็ว 56 Kpbs จะรับ-ส่งข้อมูลได้ 56 กิโลบิตในหนึ่งวินาที ซึ่งโมเด็มสามารถแบ่ง ได้ 3 ประเภท คือ

1. โมเด็มแบบติดตั้งภายนอก (External modem) เป็น โมเด็มที่ติดตั้งกับคอมพิวเตอร์ภายนอก สามารถเคลื่อนย้ายได้สะดวก เพราะในปัจจุบันการเชื่อมต่อ อักับคอมพิวเตอร์ จะผ่าน USB พอร์ต (Universal Serial Bus) ซึ่งเป็นพอร์ตที่นิยมใช้กันมาก ราคาของโมเด็มภายนอกไม่สูงมากนัก แต่จะยังมีราคาสูงกว่าโมเด็มแบบติดตั้งภายใน รูปที่ 2.2



รูปที่ 2.2 โมเด็มแบบติดตั้งภายนอก

2. โมเด็มแบบติดตั้งภายใน (Internal modem) เป็นโมเด็มที่เป็นการ์ดคอมพิวเตอร์ที่ต้องติดตั้งเข้าไปกับแผงวงจรหลักหรือเมนบอร์ด (main board) ของเครื่องคอมพิวเตอร์ โมเด็มประเภทนี้จะมีราคาถูกกว่าโมเด็มแบบติดตั้งภายนอก เวลาติดตั้งต้องอาศัยความชำนาญในการเปิดเครื่องคอมพิวเตอร์ และติดตั้งไปกับแผงวงจรหลัก



รูปที่ 2.3 โมเด็มแบบติดตั้งภายใน

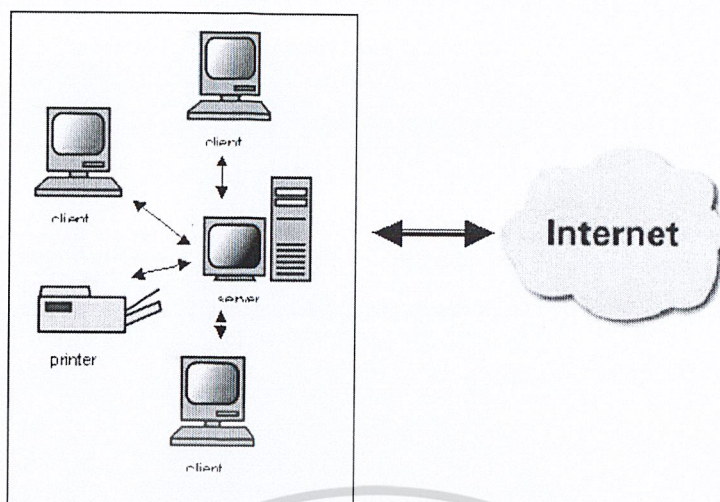
3. โมเด็มสำหรับเครื่องคอมพิวเตอร์โน้ตบุ๊ก (Note Book Computer) อาจเรียกสั้นๆว่า PCMCIA modem



รูปที่ 2.4 โมเด็มสำหรับเครื่องคอมพิวเตอร์โน้ตบุ๊ก

## 2. การเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตแบบองค์กร (Corporate Connection)

การเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตแบบองค์กรนี้จะพบได้ทั่วไปตามหน่วยงานต่างๆ ทั้งภาครัฐและเอกชน หน่วยงานต่างๆเหล่านี้จะมีเครือข่ายท้องถิ่น (Local Area Network: LAN) เป็นของตัวเอง ซึ่งเครือข่าย LAN นี้ เชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตตลอดเวลา ผ่านทางสายเช่า (Leased line) ดังนั้นบุคลากรในหน่วยงานจึงสามารถใช้อินเทอร์เน็ตได้ตลอดเวลา การใช้อินเทอร์เน็ตผ่านระบบ LAN ไม่มีการสร้างการเชื่อมต่อ (Connection) เหมือนผู้ใช้รายบุคคลที่ยังต้องอาศัยคู่สายโทรศัพท์ในการเข้าสู่เครือข่ายอินเทอร์เน็ต



รูปที่ 2.5 การเชื่อมอินเทอร์เน็ตแบบองค์กร

### 2.1.3.2 การเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตแบบไร้สาย (Wireless Internet)

1. การเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตแบบไร้สายผ่านเครื่องโทรศัพท์บ้านเคลื่อนที่ PCT เป็นการเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตผ่านคอมพิวเตอร์โน้ตบุ๊ก (Note book) และคอมพิวเตอร์แบบพกพา (Pocket PC) โดยผู้ใช้งานต้องมีโมเด็มชนิด PCMCIA ของ PCT ซึ่งทำให้ผู้ใช้งานสามารถใช้อินเทอร์เน็ตไว้ได้ ในเขตกรุงเทพ และปริมณฑลได้

2. การใช้งานอินเทอร์เน็ตผ่านโทรศัพท์มือถือโดยตรง (Mobile Internet)

- WAP (Wireless Application Protocol) เป็นโปรโตคอลมาตรฐานของอุปกรณ์ไร้สายที่ใช้งานบนอินเทอร์เน็ต ใช้ภาษา WML (Wireless Markup Language) ในการพัฒนาขึ้นมา แทนการใช้ภาษา HTML (Hypertext markup Language) ที่พบใน www โทรศัพท์มือถือปัจจุบันหลายยี่ห้อจะสนับสนุนการใช้ WAP เพื่อท่องอินเทอร์เน็ต ซึ่งมีความเร็วในการรับส่งข้อมูลที่ 9.6 kbps และการใช้ WAP ท่องอินเทอร์เน็ตนั้น จะมีการคิดอัตราค่าบริการเป็นนาทีซึ่งยังมีราคาแพง

- GPRS (General Packet Radio Service) เป็นเทคโนโลยีที่พัฒนาขึ้นเพื่อให้โทรศัพท์มือถือสามารถเชื่อมต่อกับอินเทอร์เน็ตด้วยความเร็วสูง และสามารถส่งข้อมูลได้ในรูปแบบของมัลติมีเดีย ซึ่งประกอบด้วย ข้อความ ภาพกราฟิก เสียง และวิดีโอ ความเร็วในการรับส่งข้อมูลด้วยโทรศัพท์ที่สนับสนุน GPRS อยู่ที่ 40 kbps ซึ่งใกล้เคียงกับโมเด็มมาตรฐานซึ่งมีความเร็ว 56 kbps อัตราค่าใช้บริการคิดตามปริมาณข้อมูลที่รับ- ส่ง ตามจริง ดังนั้นจึงทำให้ประหยัด กว่า การใช้ WAP และยังสื่อสารได้รวดเร็วขึ้นด้วย

- โทรศัพท์ระบบ CDMA (Code Division Multiple Access) ระบบ CDMA นั้นสามารถรองรับการสื่อสารไร้สายความเร็วสูงได้เป็นอย่างดี โดยสามารถทำการรับส่งข้อมูลได้

สูงสุด 153 Kbps ซึ่งมากกว่าโมเด็มที่ใช้กับโทรศัพท์ตามบ้าน ที่เชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตได้เพียง 56 kbps นอกจากนี้ ระบบ CDMA ยังสนับสนุนการส่งข้อมูลระบบมัลติมีเดียได้ด้วย

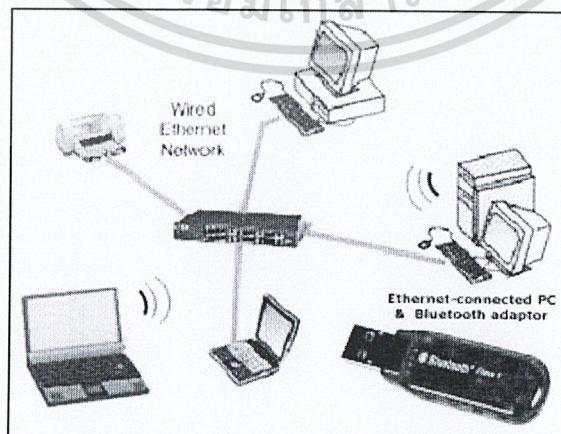
- เทคโนโลยีบลูทูธ (Bluetooth Technology) ถูกพัฒนาขึ้นมาเพื่อใช้กับการสื่อสารแบบไร้สาย โดยใช้หลักการการส่งคลื่นวิทยุ ที่อยู่ในย่านความถี่ ช่วง 2.4 GHz ในปัจจุบันนี้ได้มีการผลิตผลิตภัณฑ์ต่างๆที่ใช้เทคโนโลยีไร้สายบลูทูธเพื่อใช้ในอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์หลายๆชนิด เช่น โทรศัพท์เคลื่อนที่ คอมพิวเตอร์ โน้ตบุ๊ก คอมพิวเตอร์พ็อกเก็ตพีซี

3. การเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตด้วยโน้ตบุ๊ก (Note book) และ เครื่องปาล์ม (Palm) ผ่าน โทรศัพท์มือถือที่สนับสนุนระบบ GPRS

โทรศัพท์มือถือที่สนับสนุน GPRS จะทำหน้าที่เสมือนเป็นโมเด็มให้กับอุปกรณ์ที่นำมาพ่วงต่อ ไม่ว่าจะเป็น Note Book หรือ Palm และในปัจจุบันบริษัทที่ให้บริการโทรศัพท์เคลื่อนที่ได้มีการผลิต SIM card ที่เป็น Internet SIM สำหรับโทรศัพท์มือถือเพื่อให้สามารถติดต่อกับอินเทอร์เน็ตได้สะดวกและรวดเร็วมากขึ้น

## 2.2 อีเทอร์เน็ต (Ethernet)

Ethernet เป็นเทคโนโลยีสำหรับเครือข่ายแบบแลน (LAN) ที่ได้รับความนิยมสูงสุดในปัจจุบัน คิดค้นโดยบริษัท Xerox ตามมาตรฐาน IEEE 802.3 การเชื่อมต่อเครือข่ายแบบ Ethernet สามารถใช้สายเชื่อมต่อได้ทั้งแบบ Co-Axial และ UTP (Unshielded Twisted Pair) โดยสายสัญญาณที่ได้รับความนิยม คือ UTP 10Base-T ซึ่งสามารถส่งข้อมูลได้เร็วถึง 10 Mbps ผ่าน Hub ทั้งนี้การเชื่อมต่อคอมพิวเตอร์ในเครือข่าย ไม่ควรเกิน 30 เครื่องต่อหนึ่งวงเครือข่าย เนื่องจากอุปกรณ์ใน Ethernet LAN จะแข่งขันในการส่งข้อมูล หากส่งข้อมูลพร้อมกัน และสัญญาณชนกัน จะทำให้เกิดการส่งใหม่ (CSMA/CD: Carrier sense multiple access with collision detection) ทำให้เสียเวลารอ



รูปที่ 2.6 โครงสร้างการใช้งานอีเทอร์เน็ต

คำว่าอีเทอร์เน็ต (Ethernet) หมายถึง ความหมาย ที่มีอยู่ทั่วไป ของอีเทอร์เน็ตซึ่งมีหลากหลายมาตรฐาน อีเทอร์เน็ตพัฒนาขึ้นโดยบริษัท Xerox (โดยได้แนวคิดมาจากโครงการสื่อสารผ่านดาวเทียม Aloha ที่พัฒนาขึ้นที่มหาวิทยาลัย Hawaii) เพื่อเป็นมาตรฐาน สำคัญของเครือข่าย LAN ที่ใช้กันอยู่ทั่วไป ระบบที่ใช้อีเทอร์เน็ตนั้นเหมาะ กับงานที่ต้องการรับส่ง/ข้อมูลในอัตราความเร็วสูงเป็นช่วงๆ เป็นครั้งคราว การรับ/ส่งข้อมูลในเครือข่ายแบบอีเทอร์เน็ตแต่ละครั้งเครื่องเป็นไปอย่างไม่มีวินัย นั่นคือเมื่อตรวจสอบแล้วว่าในขณะที่นั้น ไม่มีเครื่องอื่น ๆ กำลังส่งข้อมูลแต่ละอย่างเครื่องจะแย่งกันส่งข้อมูลออกมา โดยเครื่องใดที่ส่งข้อมูลออกมาจะมีหน้าที่เฝ้าดูว่ามีเครื่องอื่นทำการ ส่ง ข้อมูลออกไปพร้อมกันด้วยหรือไม่ เพราะถ้าเกิดการส่งพร้อมกันแล้วจะก่อให้เกิดการชนกันของข้อมูล แต่ถ้าตรวจจับได้ว่ามี การชนกันขึ้นก็จะหยุดส่งแล้วรอคอยเป็นระยะเวลาสั้นๆ ก่อนจะทำการส่งข้อมูลออกไปอีกครั้งหนึ่ง เวลาที่ใช้ในการรอคอยนั้นเป็นค่าที่สุ่มขึ้นมา ซึ่งมีความสั้นยาวต่างกันไป เทคนิคหลายอย่างเช่นที่นำมาใช้ในการรอคอยเพื่อหลีกเลี่ยงการชนกันซ้ำสอง หนึ่งในนั้นคือ จำนวนการเพิ่มระยะเวลารอคอยแบบ Exponential ซึ่งมีชื่อเรียกว่า Carrier Sense Multiple Access with Collision Detection (CSMA/CD)

เนื่องจากการ์ดอีเทอร์เน็ตที่ใช้ในเครือข่ายแบบนี้สร้างมาจากหลายผู้ผลิต จึงมีองค์กรมาตรฐานขึ้นมากำหนดหมายเลขประจำให้ผู้ผลิตแต่ละราย เพื่อสร้างความมั่นใจให้การ์ดแต่ละใบจะไม่มีแอดเดรสที่ซ้ำกัน การส่งข้อมูลของอีเทอร์เน็ตนั้นจะเป็นไปในแบบเฟรมที่มีความยาวไม่แน่นอน แม้ว่าเฟรมข้อมูลของอีเทอร์เน็ตจะมีแอดเดรสต้นทางและปลายทาง แต่เทคโนโลยีอีเทอร์เน็ตเองกลับเป็นการส่งข้อมูลแบบกระจายสัญญาณ (Broadcast) ซึ่งในเครื่องเครือข่ายเดียวกันจะได้รับเฟรมข้อมูลเดียวกันทุกเฟรม โดยเลือกเฉพาะเฟรมที่มีแอดเดรสปลายทางเป็นของตนเองเท่านั้น ส่วนเฟรมอื่น ๆ จะไม่สนใจ แต่ในบางกรณีที่มีการทำงานในโหมด Promiscuous ซึ่งเป็นโหมดที่นำเฟรมข้อมูลทุกเฟรมไปใช้งาน โดยส่งต่อไปยังซอฟต์แวร์ที่ทำงานอยู่ในระดับที่สูงขึ้นไป เช่น กรณีของเครื่องที่ทำหน้าที่วิเคราะห์โปรโตคอล (Protocols Analyzer) หรืออาจจะเป็น การกระทำของผู้ที่ไม่ประสงค์ดีของพวกเขาแฮกเกอร์ก็ได้ กรณีเช่นนี้จะเห็นถึงความปลอดภัยของมาตรฐานนี้

### 2.2.1 ประวัติของอีเทอร์เน็ต

ในปี ค.ศ. 1973 บ็อบ เม็ตคาลเฟ (Bob Metcalfe) ได้คิดค้นระบบอีเทอร์เน็ตในการรับ-ส่งข้อมูลในระหว่างคอมพิวเตอร์และสามารถส่งข้อมูลไปยังเครื่องพิมพ์ได้ หลังจากนั้นอีเทอร์เน็ตถูกพัฒนาต่อที่ PARC (Palo Alto Research Center) ซึ่งเป็นศูนย์วิจัยของบริษัทซีร็อกซ์ (Xerox) คอมพิวเตอร์จะเชื่อมกันเป็นเครือข่ายโดยใช้ทรานสซีฟเวอร์ (Transceiver) และแฮร์สายสัญญาณ สำหรับการรับส่งข้อมูล โดยจุดประสงค์ของการสร้างอีเทอร์เน็ต ในตอนแรกนั้น เพื่อให้ นักวิจัยสามารถแชร์ข้อมูลร่วมกันได้เท่านั้น ไม่ใช่เป็นการพัฒนาเทคโนโลยีใหม่ ในสมัยแรกจะใช้สายโคแอกซ์เชื่อมแบบหนาเป็นสายสัญญาณในการเชื่อมต่อคอมพิวเตอร์เหล่านั้น ในตอนนั้นอีเทอร์เน็ตก็

จะถือเป็นเทคโนโลยีที่หน้าทึ่มากๆ ในการใช้คอมพิวเตอร์ในสมัยนั้น เพราะคอมพิวเตอร์ส่วนใหญ่ก็จะเป็นเครื่องเมนเฟรมที่มีราคาแพงมาก มีน้อยคนที่สามารถซื้อระบบเมนเฟรมมาใช้ และคนส่วนใหญ่จะไม่มีรู้จักการใช้เมนเฟรม แต่การพัฒนาอินเทอร์เน็ตทำให้การใช้คอมพิวเตอร์แพร่หลายมากขึ้น

เมื่อในปี 1973 เมื่อกาเฟได้เขียนอธิบายระบบเครือข่ายที่มีการพัฒนามาจากเครือข่ายออลฮา (Aloha) ซึ่งได้ถูกพัฒนาที่มหาวิทยาลัยฮาวาย ในทศวรรษ 1960 โดยนอร์แมน แอ็บรามสัน (Norman Abramson) และเพื่อนร่วมงาน โดยใช้พัฒนาระบบสื่อวิทยุสื่อสารระหว่างเกาะต่างๆ การพัฒนานี้เป็นการพัฒนาระบบเพื่อแชร์สื่อกลางการรับส่งข้อมูลซึ่งในที่นี้คือ อากาศที่เป็นสื่อนำคลื่นวิทยุนั่นเอง IEEE ได้ถูกตีพิมพ์มาตรฐานอีเธอร์เน็ตตั้งแต่ในปี 1985 แล้วก็ได้มีการพัฒนามาตรฐานมาเรื่อยๆ มาตรฐานแรกนั้นก็จะใช้สายโคแอกซ์แบบหนา และต่อมาก็ได้เปลี่ยนมาใช้สายโคแอกซ์แบบบาง หลังจากนั้นได้พัฒนาศูนย์สัญญาณอื่นๆ เช่น สายคู่เกลียวบิดและสายใยแก้ว เป็นต้น และได้มีการปรับปรุงความเร็วเป็น 100 Mbps และ 1,000 Mbps ปัจจุบันมาตรฐานล่าสุดของอีเธอร์เน็ตอยู่ที่ 10 Gbps

### 2.3 Zigbee (Xbee)

Xbee เป็นอุปกรณ์ที่มี Microcontroller และ RF IC อยู่ภายใน ทำหน้าที่เป็นอุปกรณ์รับ-ส่งสัญญาณ แบบ Half Duplex ย่านความถี่ 2.4 Ghz มีการจัดการโดยใช้พลังงานต่ำ มี interface ที่ใช้รับและส่งข้อมูลกับ Xbee เป็น UART (TTL) และสามารถสร้างระบบเครือข่ายขึ้นมาได้โดย Zigbee และสามารถแบ่งหน้าที่การทำงานของ Xbee ตามรูปแบบการสื่อสารในลักษณะต่างๆ ได้ดังนี้

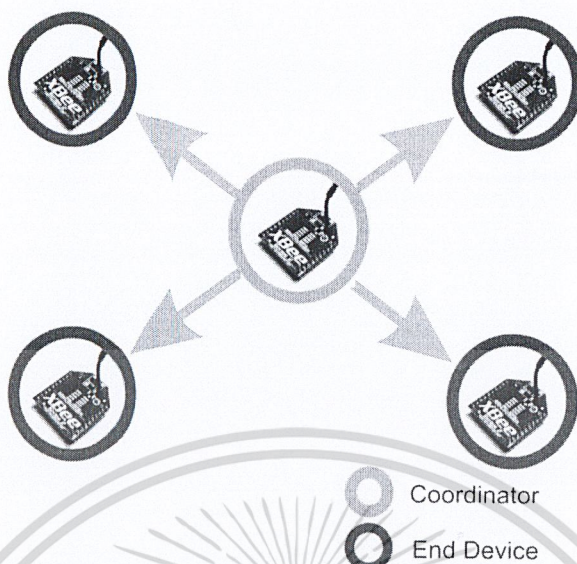
1. Coordinator ทำหน้าที่สร้างการสื่อสารและเชื่อมโยงเครือข่าย
2. Router ทำหน้าที่เป็นสื่อกลางรับ-ส่งข้อมูลในเครือข่าย
3. End Device เป็นอุปกรณ์ตัวสุดท้ายของระบบ

#### 2.3.1 การสร้างโครงข่ายของ Zigbee

ในการสร้างโครงข่ายไร้สายของ ZigBee นั้น จะต้องประกอบด้วยโหนดจำนวนอย่างน้อยที่สุด 2 ชนิด คือ Coordinator node และ node ลูกข่าย ชนิดใดชนิดหนึ่ง (Router/End device) จึงจะสามารถสื่อสารและทำงานในรูปแบบของ PAN (Personal area network) ได้ โดย ZigBee สามารถแบ่งรูปแบบ เครือข่ายได้เป็น 3 รูปแบบ ดังนี้

##### 1. Star (Broadcast)

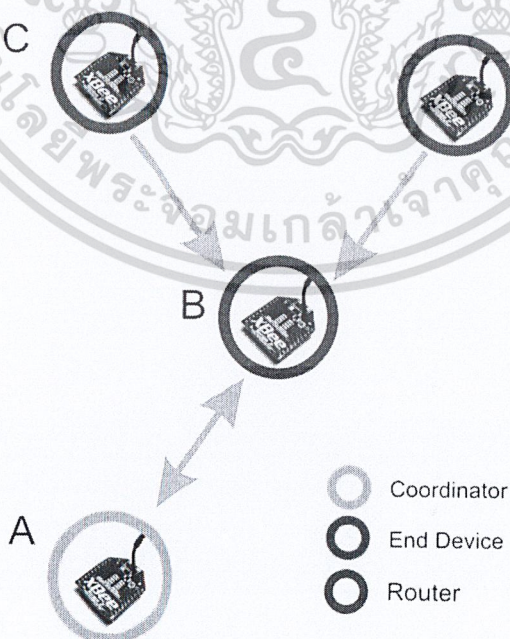
การเชื่อมต่อแบบ Star หรือแบบ Broadcast เป็นการรับส่งข้อมูลแบบ ไม่เฉพาะเจาะจง จุดหมายปลายทาง หรือ XBee ทุกตัวที่อยู่ในระบบเครือข่ายเดียวกันสามารถ รับข้อมูลทุกข้อมูลได้ทุกตัว



รูปที่ 2.7 การสร้างโครงข่ายของ Zigbee แบบ Star

## 2. Cluster Tree

การเชื่อมต่อแบบ Cluster Tree เป็นการรับ-ส่งข้อมูลแบบส่งผ่าน เช่น A ต้องการติดต่อกับ C แต่ C อยู่ไกลจาก A จน A ไม่สามารถติดต่อกับ C ได้ แต่พอดีมี B ที่อยู่ระหว่าง A กับ C การส่งแบบ Cluster Tree นี้ก็จะใช้ B เป็นเหมือนตัวกลางเชื่อมการติดต่อ (Repeater) ระหว่าง A กับ C



รูปที่ 2.8 การสร้างโครงข่ายของ Zigbee แบบ Cluster Tree

### 3. Mesh

การเชื่อมต่อเครือข่ายแบบ Mesh เป็นโครงข่ายที่มีประสิทธิภาพสูงเนื่องจาก ข้อมูลสามารถส่งไปถึงเป้าหมายได้หลายทาง ทำให้ระบบนี้สามารถรับส่งข้อมูลไปยังจุดหมายปลายทางได้ แม้จะเกิดความเสียหายของระบบในบางส่วนก็ตาม (ขึ้นอยู่กับการออกแบบระบบของผู้ใช้ด้วย) ระบบนี้จึงเป็นระบบที่ได้รับความนิยมเป็นอย่างมาก



### 2.4 Open Systems Interconnection (OSI)

OSI Model เป็นมาตรฐานที่ใช้อ้างอิงถึงวิธีการในการส่งข้อมูลจาก Computer เครื่องหนึ่งผ่าน Network ไปยัง Computer อีกเครื่องหนึ่ง ซึ่งหากไม่มีการกำหนดมาตรฐานกลางแล้ว การพัฒนาและใช้งานที่เกี่ยวกับ Network ทั้ง Hardware และ Software ของผู้ผลิตที่เป็นคนละยี่ห้อ อาจเกิดปัญหาเนื่องจากการไม่ compatible กัน OSI เป็น model ในระดับแนวคิด ประกอบด้วย Layer ต่างๆ 7 ชั้น แต่ละ Layer จะอธิบายถึงหน้าที่การทำงานกับข้อมูล

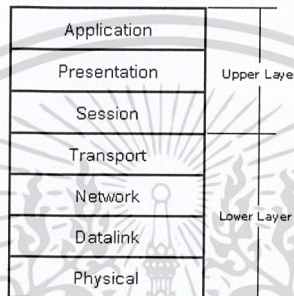
OSI Model พัฒนาโดย International Organization for Standardization (ISO) ในปี 1984 และเป็นสถาปัตยกรรมโมเดลหลักที่ใช้อ้างอิงในการสื่อสารระหว่าง Computer โดยข้อดีของ OSI Model คือแต่ละ Layer จะมีการทำงานที่เป็นอิสระจากกัน ดังนั้นจึงสามารถออกแบบอุปกรณ์ของ

แต่ละ Layer แยกจากกันได้ และการปรับปรุงใน Layer หนึ่งจะไม่มีผลกระทบต่อ Layer อื่นๆ โดย 7 Layer ของ OSI Model สามารถแบ่งได้เป็น 2 กลุ่ม คือ upper layers และ lower layers

1. Upper layers โดยทั่วไปจะเป็นส่วนที่พัฒนาใน Software Application โดยประกอบด้วย Application Layer, Presentation Layer และ Session Layer

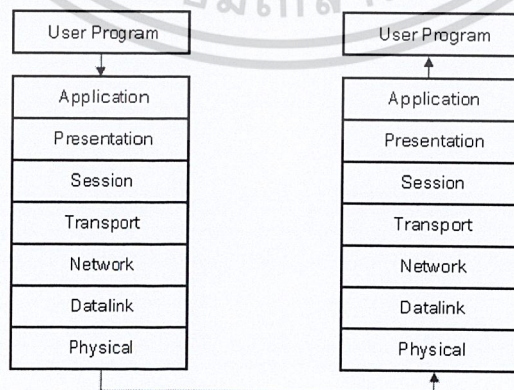
2. Lower Layer จะเป็นส่วนที่ทำหน้าที่ในการสื่อสารข้อมูลซึ่งอาจจะพัฒนาได้ทั้งแบบเป็น Software และ Hardware

OSI Model ประกอบด้วย 7 Layer คือ



รูปที่ 2.10 โครงสร้างของ OSI Layer

ข้อมูลข่าวสารที่ส่งจาก Application บน Computer เครื่องหนึ่ง ไปยัง Application บน Computer จะต้องส่งผ่านแต่ละ Layer ของ OSI Model ตามลำดับ ดังรูปที่ 2.10 โดย Layer แต่ละ Layer จะสามารถสื่อสารได้กับ Layer ข้างเคียงในชั้นสูงกว่าและต่ำกว่า และ Layer เดียวกันในอีก ระบบ Computer เท่านั้น Data ที่จะส่งจะถูกเพิ่ม header ของแต่ละชั้นเข้าไป เมื่อมีการรับข้อมูลที่ปลายทางแล้ว header จะถูกถอดออกตามลำดับชั้น



รูปที่ 2.11 โครงสร้างของ OSI Layer ในการเชื่อมต่อระหว่างคอมพิวเตอร์

โดยแต่ละ Layer ของ OSI Model จะมีหน้าที่ต่างกันดังนี้

#### 1. Physical Layer

ชั้น Physical เป็นการอธิบายคุณสมบัติทางกายภาพ เช่น คุณสมบัติทางไฟฟ้า และกลไกต่างๆ ของวัสดุที่ใช้เป็นสื่อกลาง ตลอดจนสัญญาณที่ใช้ในการส่งข้อมูล คุณสมบัติที่กำหนดไว้ในชั้นนี้ประกอบด้วยคุณลักษณะทางกายภาพของสาย , อุปกรณ์เชื่อมต่อ (Connector), ระดับความต่างศักย์ของไฟฟ้า (Voltage) และอื่นๆ เช่น อธิบายถึงคุณสมบัติของสาย Unshield Twisted Pair (UTP)

#### 2. Datalink Layer

ชั้น Datalink เป็นชั้นที่อธิบายถึงการส่งข้อมูลไปบนสื่อกลาง ชั้นนี้ยังได้ถูกแบ่งออกเป็นชั้นย่อย (SubLayer) คือ Logical Link Control (LLC) และ Media Access Control (MAC) การแบ่งแยกเช่นนี้จะทำให้ชั้น LLC ชั้นเดียวสามารถใช้ชั้น MAC ที่แตกต่างกันออกไปได้หลายชั้น ชั้น MAC นั้นเป็นการดำเนินการเกี่ยวกับแอดเดรสทางกายภาพที่ใช้ในมาตรฐานอีเทอร์เน็ตและโทเคนริง แอดเดรสทางกายภาพนี้จะถูกฝังมาในการ์ดเครือข่ายโดยบริษัทผู้ผลิตการ์ดนั้น แอดเดรสทางกายภาพนั้นเป็นคนละอย่างกับแอดเดรสทางตรรกะ เช่น IP Address ที่จะถูกใช้งานในชั้น Network เพื่อความชัดเจนครบถ้วนสมบูรณ์ของการใช้ชั้น Data-Link นี้

#### 3. Network Layer

ในขณะที่ชั้น Data-Link ให้ความสนใจกับแอดเดรสทางกายภาพ แต่การทำงานในชั้น Network จะให้ความสนใจกับแอดเดรสทางตรรกะ การทำงานในชั้นนี้จะเป็นการเชื่อมต่อและการเลือกเส้นทางนำพาข้อมูลระหว่างเครื่องสองเครื่องในเครือข่าย ชั้น Network ยังให้บริการเชื่อมต่อในแบบ "Connection Oriented" อย่างเช่น X.25 หรือบริการแบบ "Connectionless" เช่น Internet Protocol ซึ่งใช้งาน โดยชั้น Transport ตัวอย่างของบริการหลักที่ชั้น Network มีให้คือ การเลือกเส้นทางนำพาข้อมูลไปยังปลายทางที่เรียกว่า Routing ตัวอย่างของโปรโตคอลในชั้นนี้ประกอบด้วย Internet Protocol (IP) และ Internet Control Message Protocol (ICMP)

#### 4. Transport Layer

ในชั้นนี้มีบางโปรโตคอลจะให้บริการที่ค่อนข้างคล้ายกับที่มีในชั้น Network โดยมีบริการด้านคุณภาพที่ทำให้เกิดความน่าเชื่อถือ แต่ในบางโปรโตคอลที่ไม่มีการดูแลเรื่องคุณภาพดังกล่าวจะอาศัยการทำงานในชั้น Transport นี้เพื่อเข้ามาช่วยดูแลเรื่องคุณภาพแทน เหตุผลที่สนับสนุนการใช้งานชั้นนี้ก็คือ ในบางสถานการณ์ของชั้นในระดับล่างทั้งสาม (คือชั้น Physical, Data-Link และ Network) ดำเนินการโดยผู้ให้บริการโทรคมนาคม การจะเพิ่มความมั่นใจในคุณภาพให้กับผู้ใช้บริการก็ด้วยการใช้ชั้น Transport นี้ "Transmission Control Protocol (TCP) เป็นโปรโตคอลในชั้น Transport ที่มีการใช้งานกันมากที่สุด"

### 5. Session Layer

ชั้น Session ทำหน้าที่สร้างการเชื่อมต่อ , การจัดการระหว่างการเชื่อมต่อ และการตัดการเชื่อมต่อคำว่า "เซสชัน" (Session) นี้หมายถึงการเชื่อมต่อกันในเชิงตรรกะ (Logic) ระหว่างปลายทางทั้งสองด้าน (เครื่อง 2 เครื่อง) ชั้นนี้อาจไม่จำเป็นต้องถูกใช้งานเสมอไป อย่างเช่นถ้าการสื่อสารนั้นเป็นไปในแบบ "Connectionless" ที่ไม่จำเป็นต้องเชื่อมต่อ เป็นต้น ระหว่างการสื่อสารในแบบ "Connection-less" ทุกๆ แพ็กเก็ต (Packet) ของข้อมูลจะมีข้อมูลเกี่ยวกับเครื่องปลายทางที่เป็นผู้รับผิดชอบอย่างสมบูรณ์ในลักษณะของจดหมายที่มีการจำหน่ายอย่างถูกต้องครบถ้วน ส่วนการสื่อสารในแบบ "Connection Oriented" จะต้องมีการดำเนินการบางอย่างเพื่อให้เกิดการเชื่อมต่อหรือเกิดเป็นวงจรในเชิงตรรกะขึ้นมาก่อนที่การรับ/ส่งข้อมูลจะเริ่มต้นขึ้น แล้วเมื่อการรับ/ส่งข้อมูลดำเนินไปจนเสร็จสิ้นก็ต้องมีการดำเนินการบางอย่างเพื่อที่จะตัดการเชื่อมต่อลง ตัวอย่างของการเชื่อมต่อแบบนี้ได้แก่การใช้โทรศัพท์ที่ต้องมีการกดหมายเลขปลายทาง จากนั้นก็ต้องมีการดำเนินการบางอย่างของระบบจนกระทั่งเครื่องปลายทางมีเสียงดังขึ้น การสื่อสารจะเริ่มขึ้นจริงเมื่อมีการทักทายกันของกลุ่มสนทนา จากนั้นเมื่อคู่สนทนาฝ่ายใดฝ่ายหนึ่งวางหูก็ต้องมีการดำเนินการบางอย่างที่จะตัดการเชื่อมต่อลงชั้น Session นี้มีระบบการติดตามด้วยว่าฝั่งใดที่ส่งข้อมูลซึ่งเรียกว่า "Dialog Management" Simple Mail Transport Protocol (SMTP), File Transfer Protocol (FTP) และ Telnet เป็นตัวอย่างของโปรโตคอลที่นิยมใช้ และมีการทำงานครอบคลุมในชั้น Session, Presentation และ Application

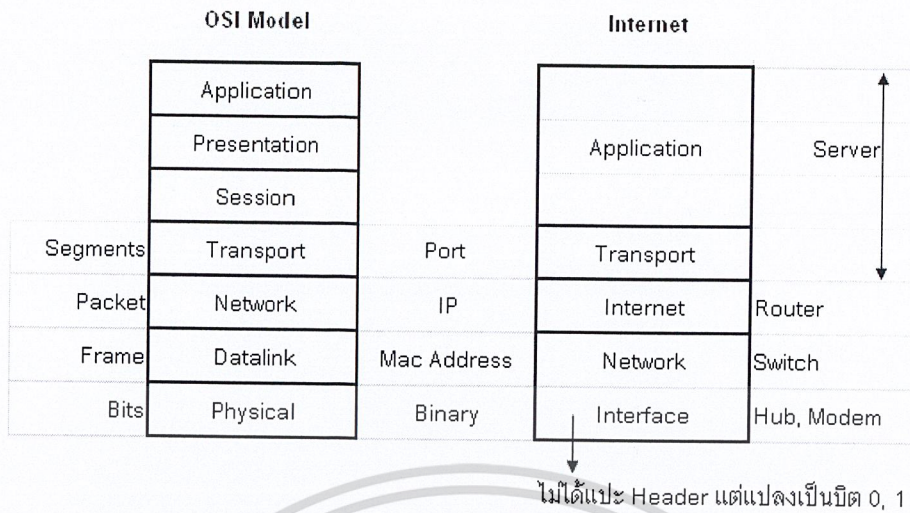
### 6. Presentation Layer

ชั้น Presentation ให้บริการทำการตกลงกันระหว่างสองโปรโตคอลถึงไวยากรณ์ (Syntax) ที่จะใช้ในการรับ/ส่งข้อมูล เนื่องจากว่าไม่มีการรับรองถึงไวยากรณ์ที่จะใช้ร่วมกัน การทำงานในชั้นนี้จึงมีบริการในการแปลงข้อมูลตามที่ได้รับคำร้องขอด้วย

### 7. Application Layer

ชั้น Application เป็นชั้นบนสุดของแบบจำลอง ISO/OSI เป็นชั้นที่ใช้บริการของชั้น Presentation (และชั้นอื่นๆ ในทางอ้อมด้วย) เพื่อประยุกต์ใช้งานต่างๆ เช่น การทำ E-mail Exchange (การรับ/ส่งอีเมลล์), การโอนย้ายไฟล์ หรือการประยุกต์ใช้งานทางด้านเครือข่ายอื่นๆ

จากรูปที่ 2.11 เป็นการเปรียบเทียบระหว่าง OSI Model กับการสื่อสารของ Internet โดยจะแสดงรูปแบบข้อมูล และอุปกรณ์ที่ทำงานอยู่ในแต่ละ Layer



รูปที่ 2.12 การเปรียบเทียบระหว่าง OSI Model กับการสื่อสารของ Internet

ข้อมูลที่ส่งในระบบเครือข่ายมีหลายรูปแบบที่หลากหลาย ขึ้นอยู่กับการออกแบบของแต่ละ Application หรือแต่ละผู้ผลิต แต่รูปแบบทั่วไปที่เรียกข้อมูลได้แก่

ตาราง 2.1 การเปรียบเทียบระหว่าง OSI Model กับการสื่อสารของ Internet

|           |  |
|-----------|--|
| Frame     | หน่วยของข้อมูลในระดับ Datalink Layer   |
| Packet    | หน่วยของข้อมูลในระดับ Network Layer  |
| Datagram  | หน่วยของข้อมูลในระดับ Network Layer ที่มีรูปแบบการเชื่อมต่อแบบ Connectional Less   |
| Segment   | หน่วยของข้อมูลในระดับ Transport Layer  |
| Message   | ระดับข้อมูลในเหนือ Network Layer มักจะหมายถึงระดับ Application Layer   |
| Cell      | หน่วยข้อมูลที่มีขนาดแน่นอน ในระดับ Datalink Layer ใช้เป็นหน่วยในลักษณะการส่งข้อมูลแบบสวิตช์ เช่น Asynchronous Transfer Mode (ATM) หรือ Switched Multimegabit Data Service (SMDS) |
| Data unit | หน่วยข้อมูลทั่วไป  |

## บทที่ 3

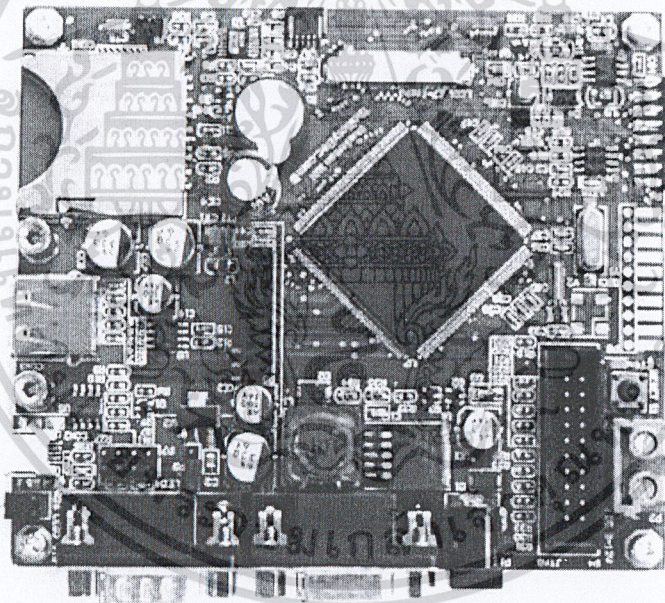
# คุณสมบัติของเครื่องมือ การออกแบบ และวิธีการทดลอง

### 3.1 คุณสมบัติของเครื่องมือ

เครื่องมือที่ใช้สำหรับการออกแบบระบบควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าผ่านทางอินเทอร์เน็ต จะสามารถแบ่งหน้าที่การทำงานในระบบได้เป็น 3 ส่วนดังนี้

1. ส่วนเว็บเซิร์ฟเวอร์
2. ส่วนเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ต
3. ส่วนระบบปฏิบัติการภายในบ้าน

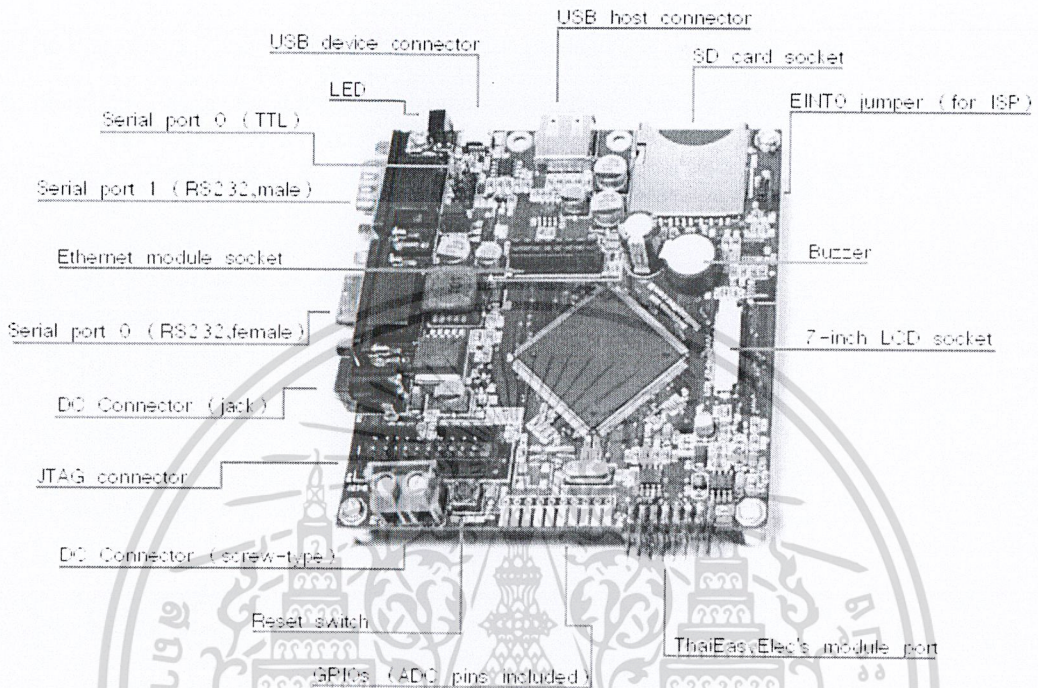
#### 3.1.1 ส่วนเว็บเซิร์ฟเวอร์



รูปที่ 3.1 Blue Screen Sun 7 Board

เป็นส่วนของการ โปรแกรมให้ไมโครคอนโทรลเลอร์ทำให้ที่เป็นเว็บเซิร์ฟเวอร์ โดยการเขียนโปรแกรมให้มีการรับและแสดงผล Output ผ่านทางหน้าต่าง website หลัก ก่อนจะเชื่อมต่อระบบ LAN เข้าสู่ระบบอินเทอร์เน็ต โดยอุปกรณ์ที่ถูกเลือกใช้นำมาเป็นเว็บเซิร์ฟเวอร์นั้นคือ บอร์ด Blue Screen Sun 7 เนื่องจากว่าบอร์ด Blue Screen Sun 7 นั้นมี ARM7 LPC2478 ของ NXP เป็น

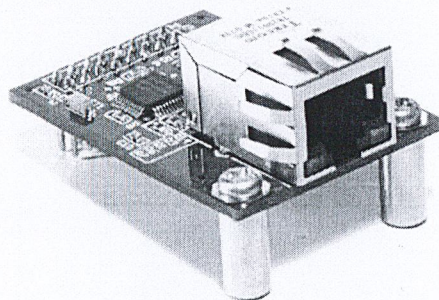
ไมโครคอนโทรลเลอร์ ซึ่งมีหน่วยความจำถึง 64 MB และมี SDRAM 32 bit และตัวบอร์ดก็ได้มีการออกแบบ input/output port ไว้ให้ใช้งานได้อย่างหลากหลายดังรูปที่ 3.2



รูปที่ 3.2 Blue Screen Sun 7 Port

พอร์ตของ Blue Screen Sun 7 ได้แก่ Ethernet Port ซึ่งเป็นพอร์ตที่ใช้สำหรับการเชื่อมต่อกับอินเทอร์เน็ต, SD Card Socket ซึ่งรองรับการความจุได้ถึง 2 GB และยังสามารถเพื่อเติมหรือแก้ไขโปรแกรมโดยให้อ่านจาก SD Card ได้เลยทำให้ไม่ต้องแก้ไขจากโปรแกรมหลัก และยังมี GPIOs Port ซึ่งเป็น output port ออกประสงค์ สำหรับเชื่อมต่อกับอุปกรณ์ภายนอก

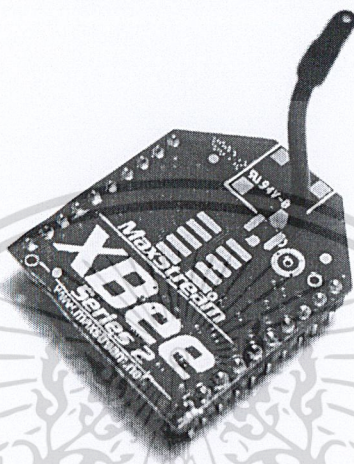
### 3.1.2 ส่วนเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ต



รูปที่ 3.3 DP83848 Ethernet Phy Breakout Board

เป็นส่วนที่เชื่อมต่อระหว่างอินเตอร์เน็ตกับเว็บเซิร์ฟเวอร์ ผ่านทาง Port LAN ซึ่งบอร์ด DP83848 Ethernet Phy Breakout จะเป็นส่วนที่เชื่อมต่อกับ Ethernet Module Socket ของบอร์ด Blue Screen Sun 7 และทำหน้าที่เป็น Ethernet Phy Transceiver ทั้งตัวรับและตัวส่ง

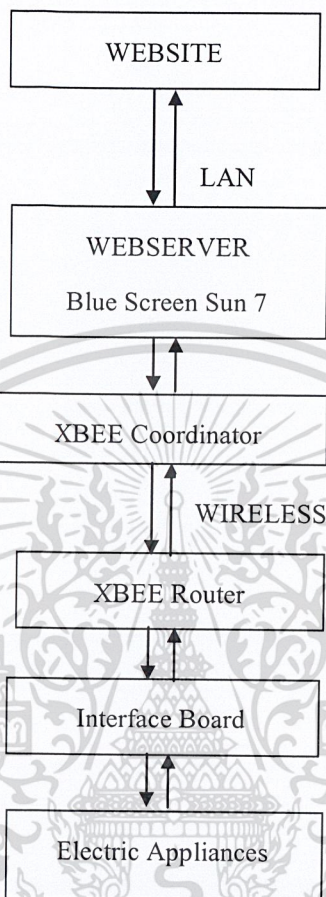
### 3.1.3 ส่วนปฏิบัติการภายในบ้าน



รูปที่ 3.4 XBee ZB with Whip Ant.

ที่เครื่องใช้ไฟฟ้าแต่ละชนิดจะต้องถูกควบคุมและสั่งการผ่านทางเว็บไซด์ ซึ่งมีเว็บเซิร์ฟเวอร์เป็นตัวกลางให้การเชื่อมต่ออยู่ และต้องทำการการเชื่อมต่อเครื่องใช้ไฟฟ้ากับเว็บเซิร์ฟเวอร์เกิดขึ้น ซึ่งได้ใช้ XBee ZB with Whip Ant. รุ่น XB24-Z7WIT-004 ของ Digi ทำให้สามารถเชื่อมต่อได้โดยไม่ต้องเดินสายไฟ โดยใช้ความถี่ให้การสื่อสาร 2.4 GHz ส่งสัญญาณภายในบ้าน ได้ระยะทางสูงสุดถึง 40 เมตร รองรับการเชื่อมต่อระบบแบบ Point-to-multipoint และการเชื่อมต่อแบบ Mesh และยังสามารถ Update Firmware ผ่านทางอากาศได้ด้วย

### 3.2 การออกแบบ

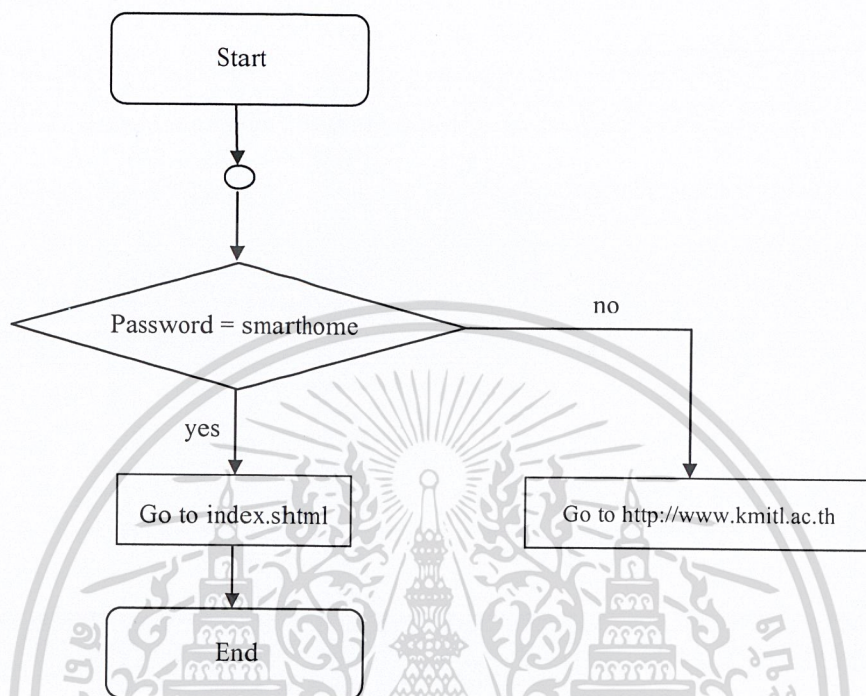


รูปที่ 3.5 โครงสร้างระบบควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าผ่านทางอินเทอร์เน็ต

ระบบควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าผ่านทางอินเทอร์เน็ต จะใช้บอร์ด Blue Screen Sun 7 เป็นเว็บเซิร์ฟเวอร์ และทำหน้าที่เป็นตัวกลางเชื่อมต่อกับส่วนอื่นๆ ซึ่งจะเชื่อมต่อกับระบบอินเทอร์เน็ต โดยใช้บอร์ด DP83848 Ethernet Phy Breakout ต่อกับ Ethernet Module Socket ของบอร์ด Blue Screen Sun 7 และใช้สาย LAN ต่อกับ LAN Port ของบอร์ด DP83848 Ethernet Phy Breakout เชื่อมต่อกับ Internet Service Provider (ISP) และทำการเชื่อมต่อบอร์ด Blue Screen Sun 7 กับส่วนปฏิบัติการภายในบ้านโดยใช้ Xbee ซึ่งจะใช้ Xbee หนึ่งตัวต่ออยู่กับ Blue Screen Sun 7 โดยการส่งคำสั่งให้กับ Xbee อีกตัวเพื่อประมวลผลข้อมูลก่อนจะส่งไปยัง Interface Board เพื่อใช้ควบคุมเครื่องไฟฟ้า และรับค่าสถานะเครื่องใช้ไฟฟ้าเพื่อส่งกลับไปยัง Web Server

### 3.2.1 การออกแบบ Website

#### 3.2.1.1 ส่วนของหน้า log in



รูปที่ 3.6 การออกแบบหน้าต่างหน้า login

หน้า log in จะมีการใส่ password เพื่อเข้าไปสู่หน้าหลักซึ่งใช้ควบคุมการทำงานของหลอดไฟ โดยถ้าหากใส่ password ไม่ถูกจะลิงค์สู่หน้า www.kmitl.ac.th อัด โนมัติ

```
<script language="javascript">
```

```
<!-- BEGIN Script
```

```
var wrong="http://www.kmitl.ac.th"; //กำหนดตัวแปรให้กับลิงค์เว็บไซค์หาก password ผิด
```

```
var correct ="index.shtml" ; //กำหนดตัวแปรให้กับหน้าหลักของการทำงาน
```

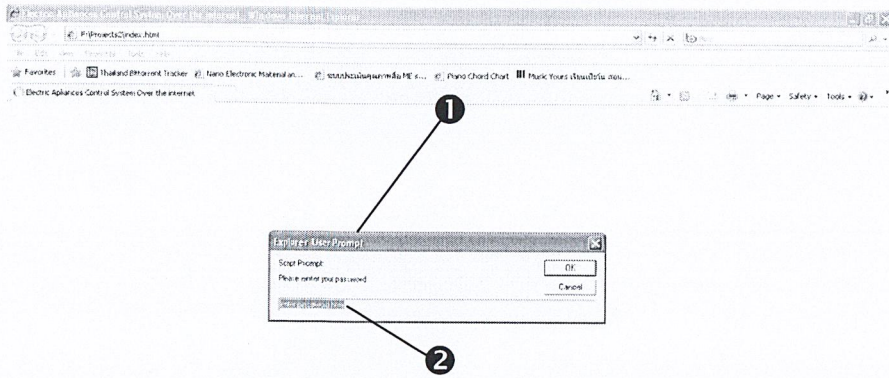
```
var password="smarthome"; //กำหนด password
```

```
var name = prompt("Please enter your password" ❶ , "enter password here" ❷ );
```

```
if (name == password) {location.href=correct}
```

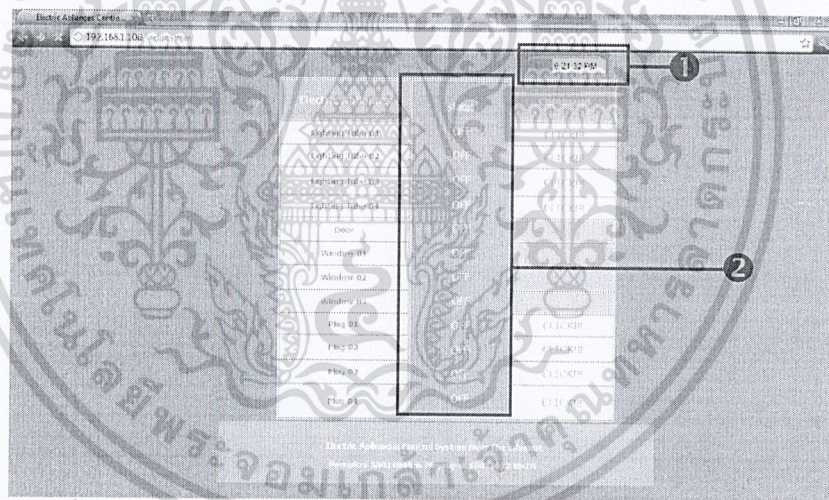
```
else {location.href=wrong}
```

```
// END Script --> </script>
```



รูปที่ 3.7 หน้าต่างสำหรับใส่ Password ของ Website

### 3.2.1.2 ส่วนของหน้าหลักแสดงผลและสั่งการของเว็บไซต์



รูปที่ 3.8 Website สำหรับแสดงผลและสั่งการเครื่องใช้ไฟฟ้า

มีส่วนการแสดงผลเวลาอัปเดตแบบเรียลไทม์ ① และมีส่วน iframe ② ซึ่ง link ที่แสดงค่าสถานะมาจากหน้า .shml ซึ่งจะรับสถานะมาจาก Blue Screen Sun 7 อีกทีหนึ่ง

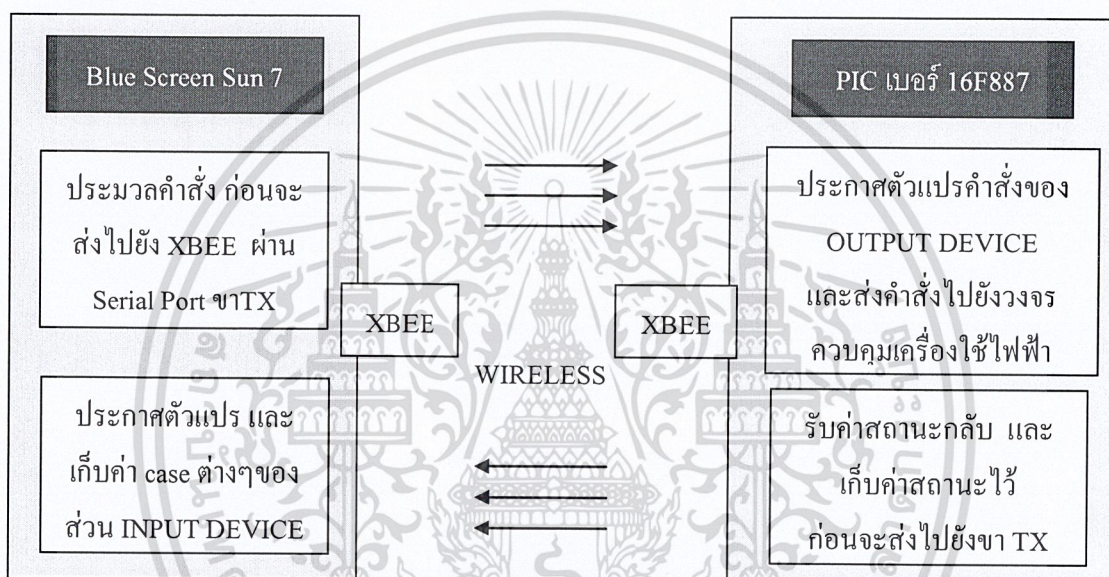
### 3.2.1.3 ส่วนของหน้าแสดงผล status และ command คำสั่ง

ส่วนของหน้าสั่งการ เราจำเป็นต้องนำ CGI เข้ามาช่วย โดยการใช้คำสั่ง %! LT01-connections\_ ซึ่งหมายถึงการสั่งงานให้หลอดไฟดวงที่ 1 ปิดหรือเปิด นอกจากนี้ยังมีการแทรก

คำสั่ง `<script language='javascript'>history.back();</script>` ที่หน้า shtml ซึ่งเป็นคำสั่ง BACK หน้า กลับอัตโนมัติ โดยเมื่อคลิกปุ่มลิงค์ที่หน้าเว็บหลักจะเสมือนกับการ Refresh หน้าหลักนั่นเอง

ส่วนของหน้าแสดงผล status จะมีการเรียกสถานะที่เก็บ ไว้จากภาค Control มา แสดงผลผ่านทางคำสั่ง CGI (คำสั่ง `%! LT-status_`) ที่อยู่ทางหน้าสถานะ .shtml เพื่อให้แสดง สถานะการเปิดปิดของอุปกรณ์ต่างๆภายในบ้าน และยังมีการใช้คำสั่ง Refresh หน้าอัตโนมัติ `<meta http-equiv="refresh" content="2">` เพื่อให้มีการแสดงผลทุกๆสองวินาที

### 3.2.2 การออกแบบภาค Control รับ-ส่งสัญญาณ



รูปที่ 3.9 การรับ-ส่งสัญญาณระหว่างภาครับกับภาคส่ง

เราสามารถเขียนการทำงานโดยรวมของการเชื่อมต่อ Wireless ไว้ใน xbee.c ในโปรแกรมของ Blue Screen Sun7 โดยไม่รบกวนการทำงานโดยรวมของบอร์ด Microcontroller

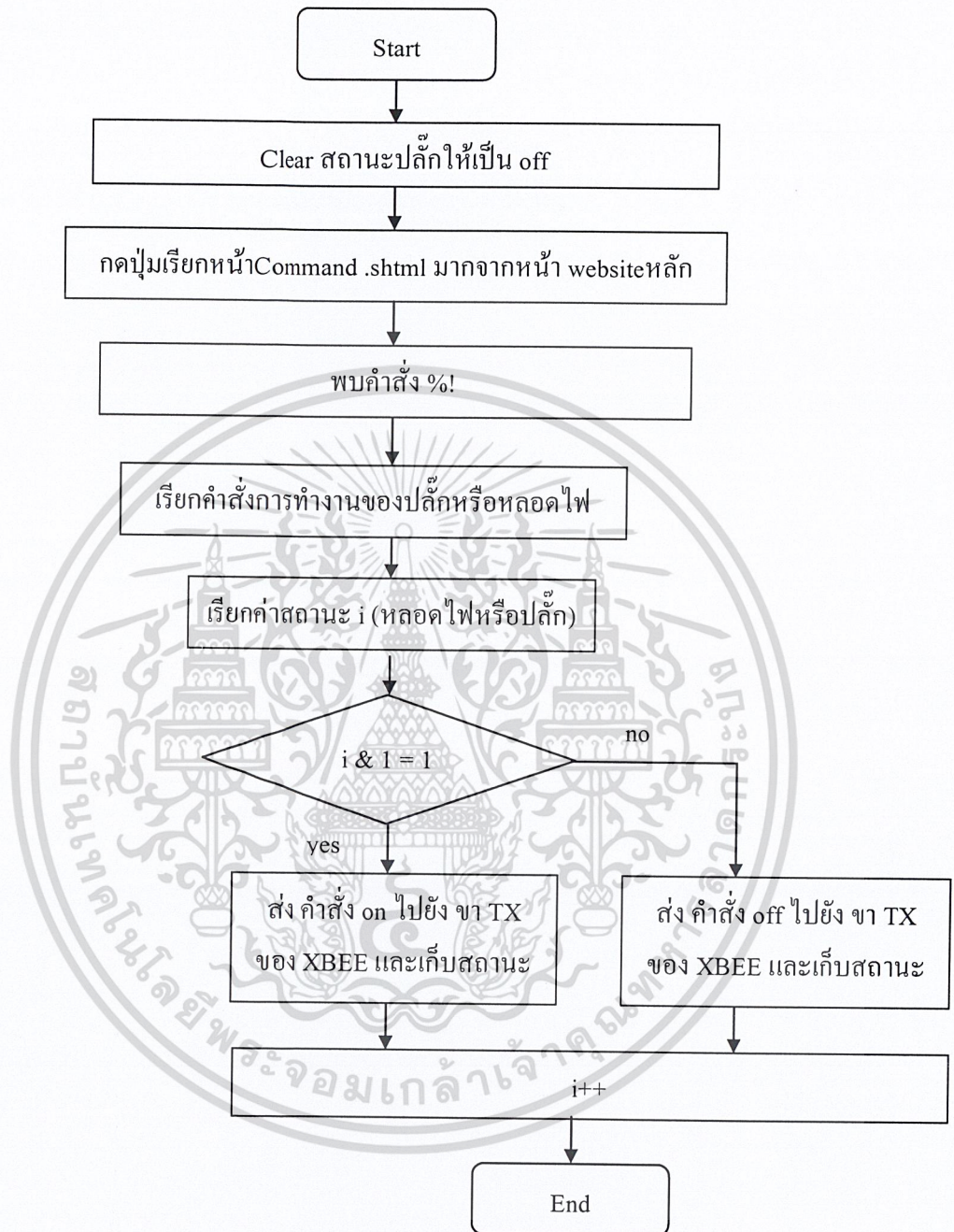
#### 3.2.2.1 ภาครับ

โดยการเก็บข้อมูลตัวแปรคำสั่งใน Blue screen sun 7 ที่จะถูกส่งมายัง XBEE Router จาก PIC 16F887 และเป็นส่วนที่ใช้เก็บค่าข้อมูลการแสดงผลหน้าสถานะของเว็บไซต์อีกด้วย

#### โปรแกรม 3.1 การเก็บข้อมูลตัวแปร

```
char status_on[]={"ON<br>"};
char status_off[]={"OFF<br>"};
```

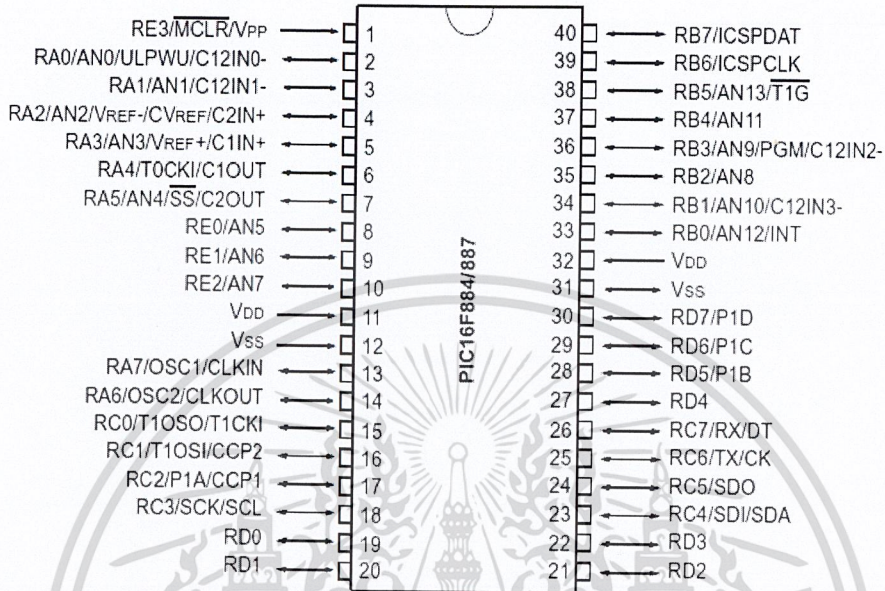




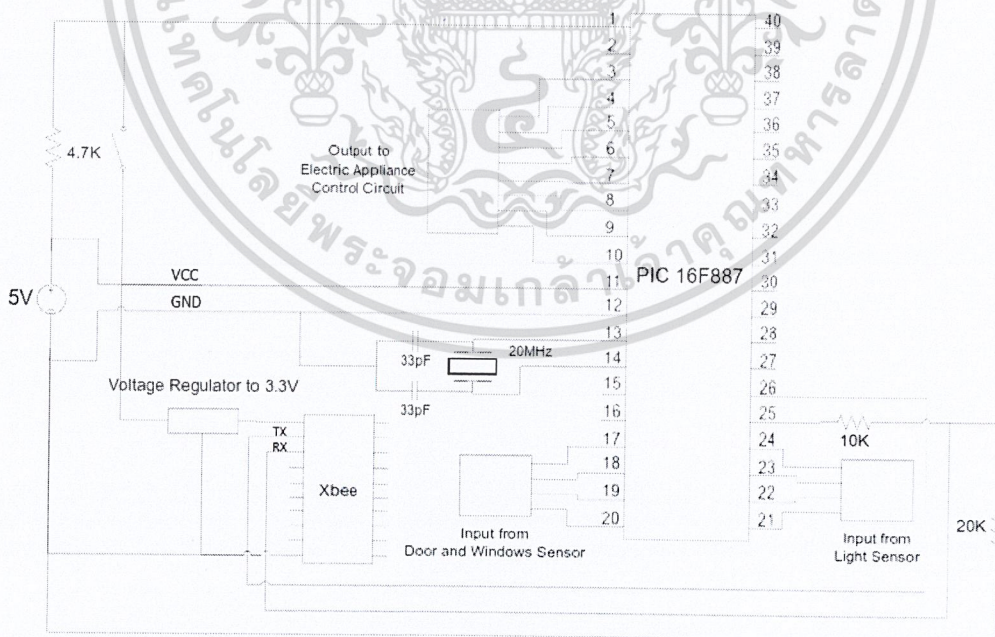
รูปที่ 3.11 การประมวลผลทำงานของภาคส่ง

### 3.2.3 การออกแบบ Interface Board

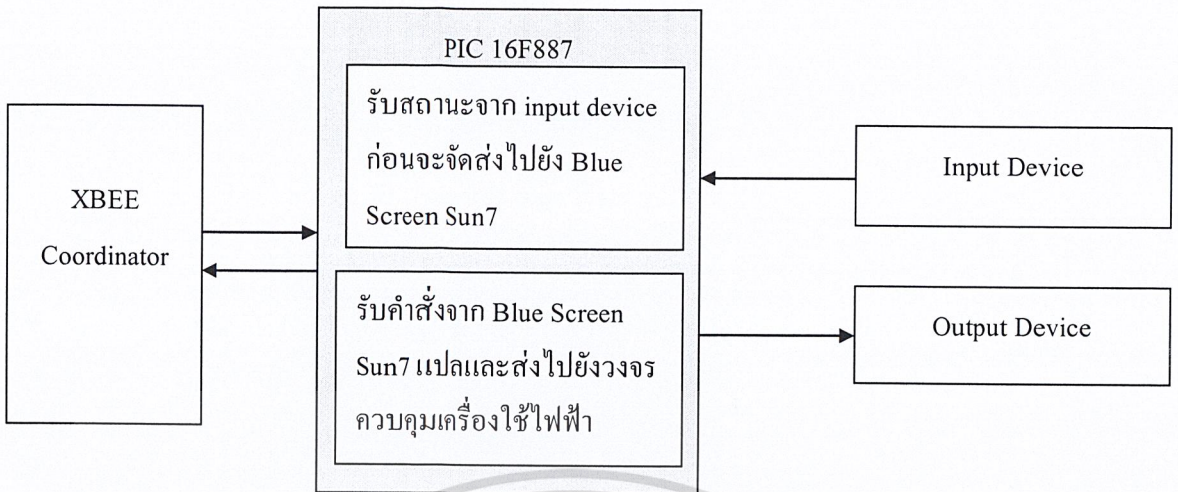
#### 3.2.3.1 วงจรหลัก



รูปที่ 3.12 โครงสร้างของ PIC 16F887



รูปที่ 3.13 วงจร Interface Board



รูปที่ 3.14 การทำงานงานของ PIC 16F887

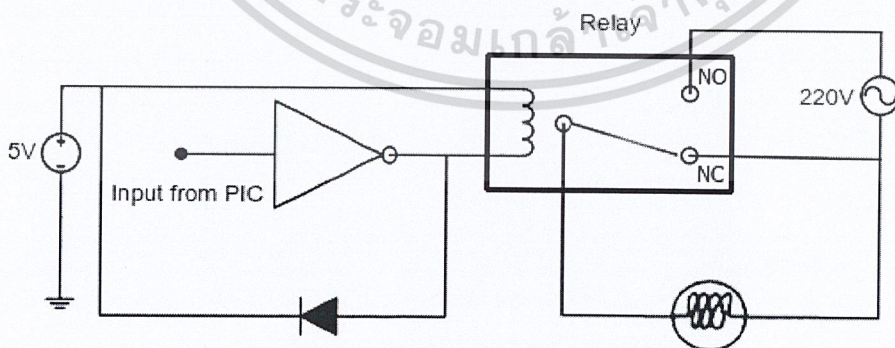
วงจรหลักส่วนนี้ใช้ PIC เบอร์ 16F887 เป็นตัวเก็บค่าสถานะก่อนจะทำการรับส่งข้อมูลให้กับวงจรควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าและวงจรรับสถานะหลอดไฟ

ข้อดีของการเลือกใช้ PIC เบอร์ 16F887 เป็น Interface Board

- สามารถประมวลคำสั่งจาก Blue Screen Sun7 ได้อย่างมีประสิทธิภาพและไม่มี ความยุ่งยาก

- PIC มี Clock ในตัว ซึ่งจะทำให้ไม่รบกวนการทำงานของบอร์ด Blue Screen Sun7 ส่งผลทำให้บอร์ด Blue Screen Sun7 ทำงาน ได้เร็วขึ้น

### 3.2.3.2 ภาควงจรควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้า

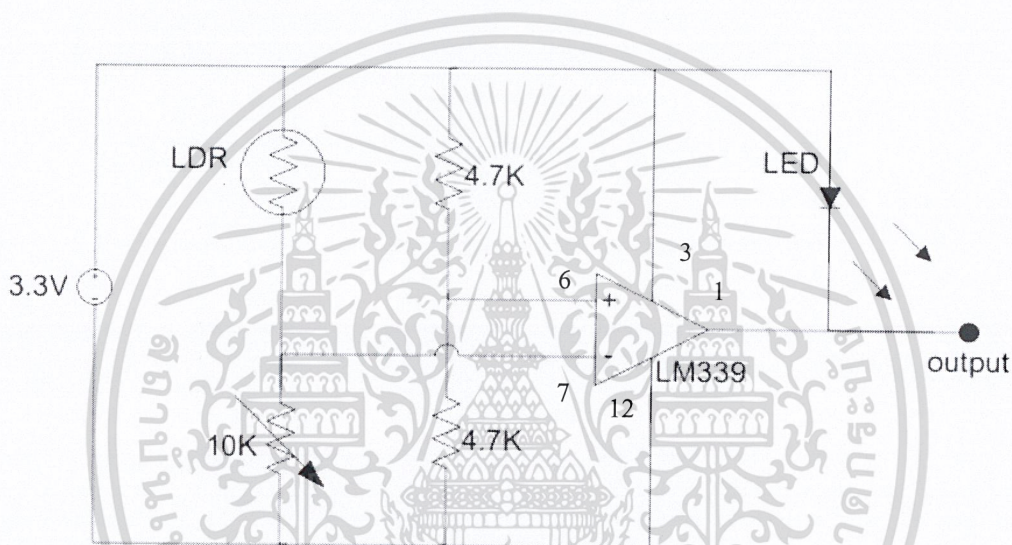


รูปที่ 3.15 วงจรควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้า

วงจรควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้านี้จะรับค่ามาจากส่วนวงจรหลัก โดยหากค่าที่ถูกส่งมาเป็น logic 1 แล้ว จะทำให้วงจร Relay ถูกเหนี่ยวนำสวิตซ์ให้รีเลย์เปลี่ยนจาก NC เป็น NO ซึ่งจะทำให้เครื่องใช้ไฟฟ้าทำงาน และในทางกลับกัน หาก logic ที่ถูกส่งมาเป็น 0 แล้ว จะทำให้เครื่องใช้ไฟฟ้าหยุดการทำงาน

ในส่วนนี้ได้มีการเลือกใช้ ULN2803APG ในการขับแรงดันไปสู่ Relay 250VAC 10A โดยสามารถควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าได้ 8 ตัว

### 3.2.3.2 ภาควงจรรับสถานะเครื่องใช้ไฟฟ้า



รูปที่ 3.16 วงจรรับสถานะเครื่องใช้ไฟฟ้า

วงจรับสถานะโดยใช้ LDR เป็นตัว Sensor การทำงานของหลอดไฟโดยอาศัยแรงดันตกคร่อม Comparator ที่ขาบวกเป็นแรงดันเปรียบเทียบ โดยวงจรับสถานะหลอดไฟนี้สามารถรับหลอดไฟฟ้าสูงสุด 4 ตัว

แรงดันขาบวกของ Comparator เบอร์ LM339 โดยการจ่ายไฟ 3.3 V

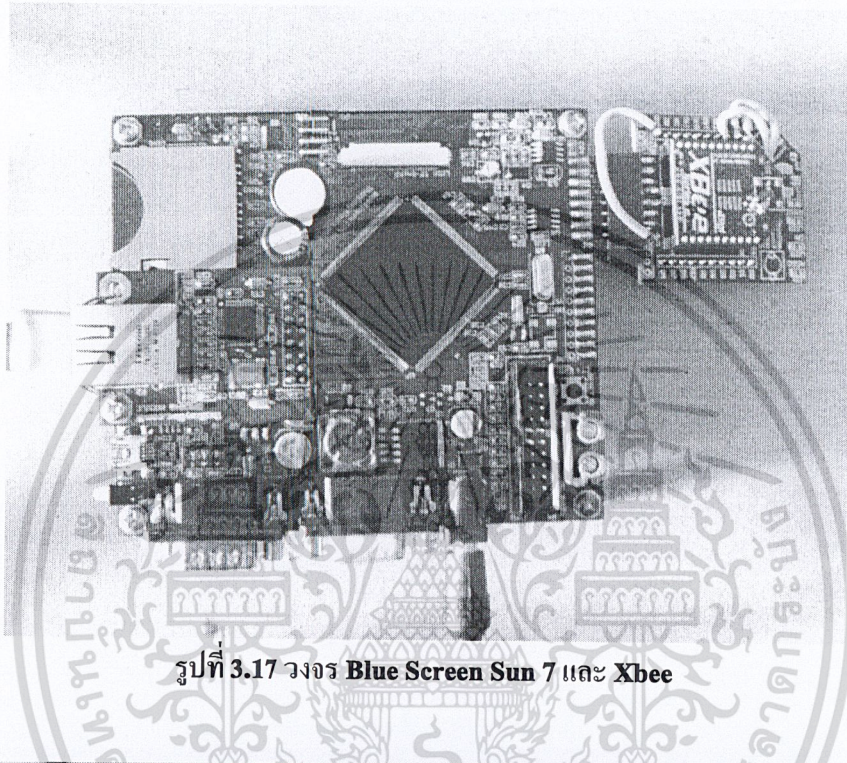
$$V(+)=3.3\left[\frac{4.7K}{(4.7K+4.7K)}\right]$$

$$=1.65\text{ V}$$

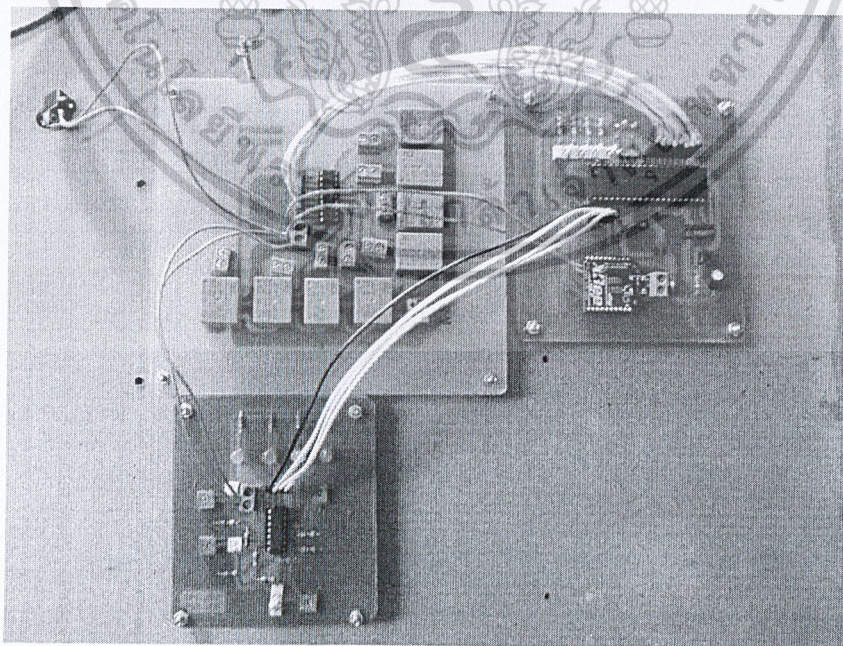
จะเห็นได้ว่าถ้าหากแรงดันที่ขาลบของ Comparator มีค่าเท่ากับ 1.65 แล้ว จะทำให้หลอดไฟ LED ดับ และ logic มีสถานะเป็น 1 ดังนั้นการเลือกใช้ R ปรับค่าได้ จากแรงแรงดันที่ตกคร่อม จึงเลือกใช้ R ปรับค่าได้ขนาด 10K เพราะ

$$\begin{aligned} R \text{ value} &= 4.7K + 4.7K \\ &= 9.4K \end{aligned}$$

ดังนั้นเมื่อหลอดไฟติด จะได้ค่า logic 0 ส่งผลกลับไปยัง PIC16F887 เพื่อส่งข้อมูล กลับไปยังส่วนของเว็บเซิร์ฟเวอร์



รูปที่ 3.17 วงจร Blue Screen Sun 7 และ Xbee



รูปที่ 3.18 วงจร Interface Board

## บทที่ 4

### ผลการทดลอง

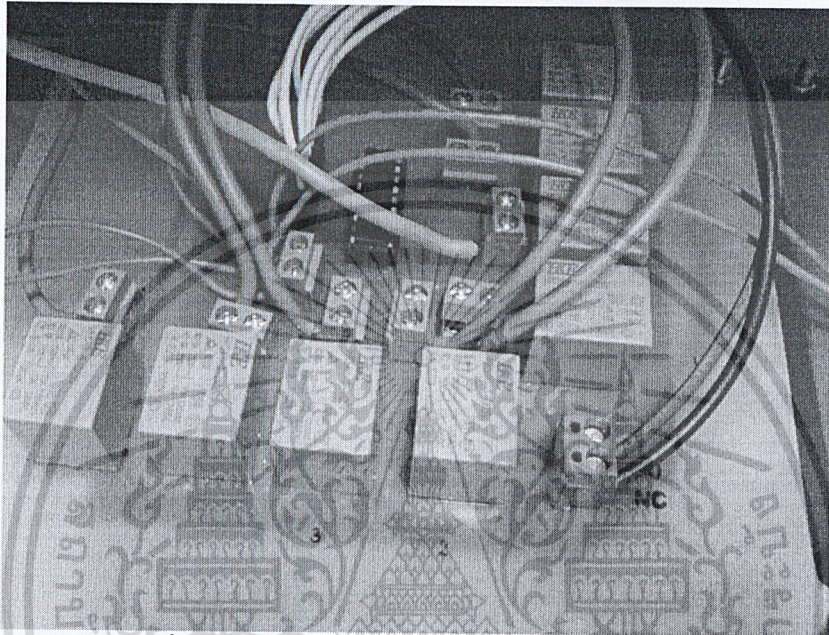
การทดลองระบบควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้าผ่านทางอินเตอร์เน็ตได้แบ่งการทดลองออกเป็น 4 การทดลอง ทำให้ได้ผลการทดลองดังนี้

#### 4.1 การแสดงค่า logic ของวงจรควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้า

ตาราง 4.1 แสดงค่า logic ของวงจรควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้า

| อุปกรณ์ไฟฟ้า      | INPUT | Relay | Switch | OUTPUT |
|-------------------|-------|-------|--------|--------|
| (1) หลอดไฟสีแดง   | 0     | 0     | 0      | 0      |
|                   |       |       | 1      | 1      |
|                   | 1     | 1     | 0      | 1      |
|                   |       |       | 1      | 0      |
| (2) หลอดไฟสีเขียว | 0     | 0     | 0      | 0      |
|                   |       |       | 1      | 1      |
|                   | 1     | 1     | 0      | 1      |
|                   |       |       | 1      | 0      |
| (3) หลอดไฟสีฟ้า   | 0     | 0     | 0      | 0      |
|                   |       |       | 1      | 1      |
|                   | 1     | 1     | 0      | 1      |
|                   |       |       | 1      | 0      |
| (4) หลอดไฟสีส้ม   | 0     | 0     | 0      | 0      |
|                   |       |       | 1      | 1      |
|                   | 1     | 1     | 0      | 1      |
|                   |       |       | 1      | 0      |
| ปลั๊ก 1           | 0     | 0     |        | 0      |
|                   | 1     | 1     |        | 1      |
| ปลั๊ก 2           | 0     | 0     |        | 0      |
|                   | 1     | 1     |        | 1      |

|         |   |   |  |   |
|---------|---|---|--|---|
| ปลั๊ก 3 | 0 | 0 |  | 0 |
|         | 1 | 1 |  | 1 |
| ปลั๊ก 4 | 0 | 0 |  | 0 |
|         | 1 | 1 |  | 1 |



รูปที่ 4.1 Interface Board ส่วนควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้า

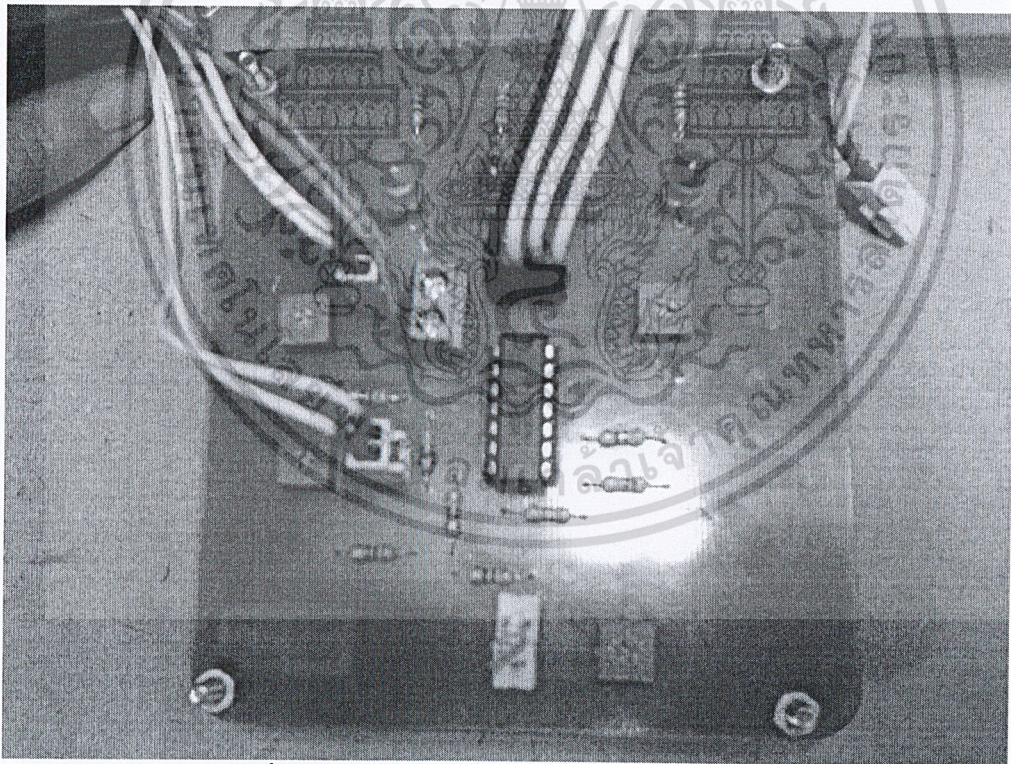


รูปที่ 4.2 การทดลองสั่งการ Interface Board ส่วนควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้า

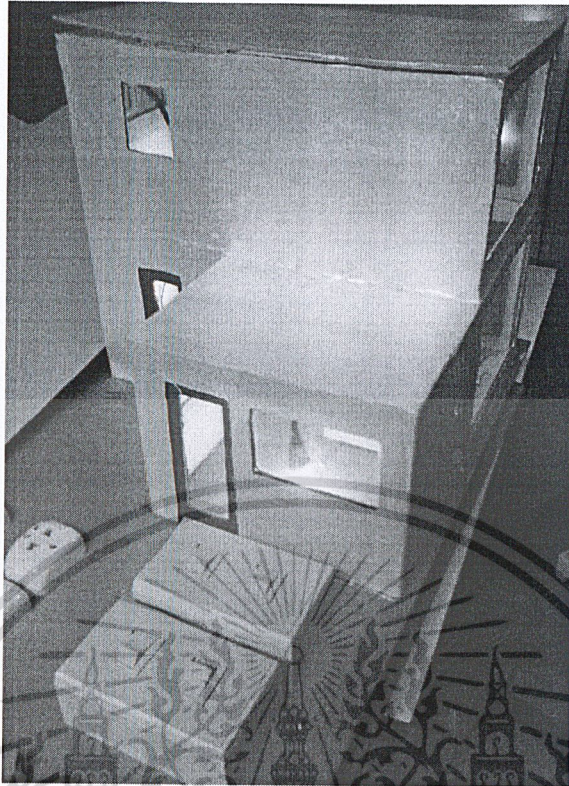
## 4.2 ตารางแสดงค่า logic ของวงจรแสดงสถานะหลอดไฟ

ตาราง 4.2 แสดงค่า logic ของวงจรแสดงสถานะหลอดไฟ

| หลอดไฟ            | INPUT | OUTPUT |
|-------------------|-------|--------|
| (1) หลอดไฟสีแดง   | 0     | 1      |
|                   | 1     | 0      |
| (2) หลอดไฟสีเขียว | 0     | 1      |
|                   | 1     | 0      |
| (3) หลอดไฟสีฟ้า   | 0     | 1      |
|                   | 1     | 0      |
| (4) หลอดไฟสีส้ม   | 0     | 1      |
|                   | 1     | 0      |



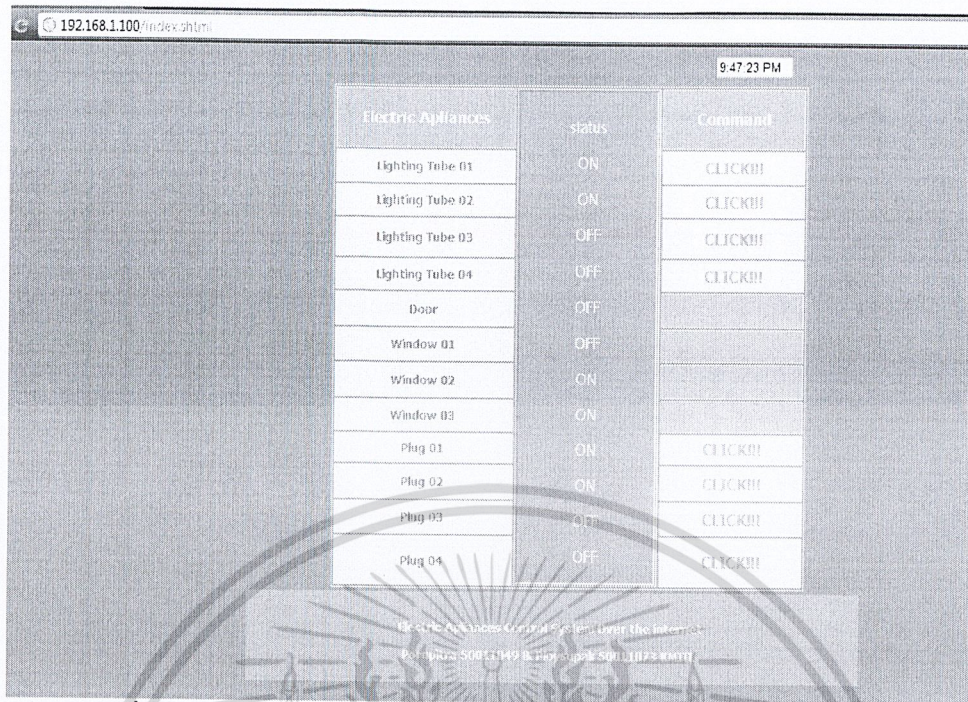
รูปที่ 4.3 Interface Board ส่วนรับสถานะเครื่องใช้ไฟฟ้า



รูปที่ 4.4 การทดลองรับค่า Interface Board ส่วนรับสถานะเครื่องใช้ไฟฟ้า

ตาราง 4.3 ตัวอย่างการแสดงผลของหน้าเว็บไซต์

| อุปกรณ์ไฟฟ้า     | สถานะการทำงานจริง | สถานะบนหน้าเว็บไซต์ |
|------------------|-------------------|---------------------|
| (1)หลอดไฟสีแดง   | ON                | ON                  |
| (2)หลอดไฟสีเขียว | ON                | ON                  |
| (3)หลอดไฟสีฟ้า   | OFF               | OFF                 |
| (4)หลอดไฟสีส้ม   | OFF               | OFF                 |
| ประตู            | OFF               | OFF                 |
| หน้าต่าง 1       | OFF               | OFF                 |
| หน้าต่าง 2       | ON                | ON                  |
| หน้าต่าง 3       | ON                | ON                  |
| ปลั๊ก 1          | ON                | ON                  |
| ปลั๊ก 2          | ON                | ON                  |
| ปลั๊ก 3          | OFF               | OFF                 |
| ปลั๊ก 4          | OFF               | OFF                 |

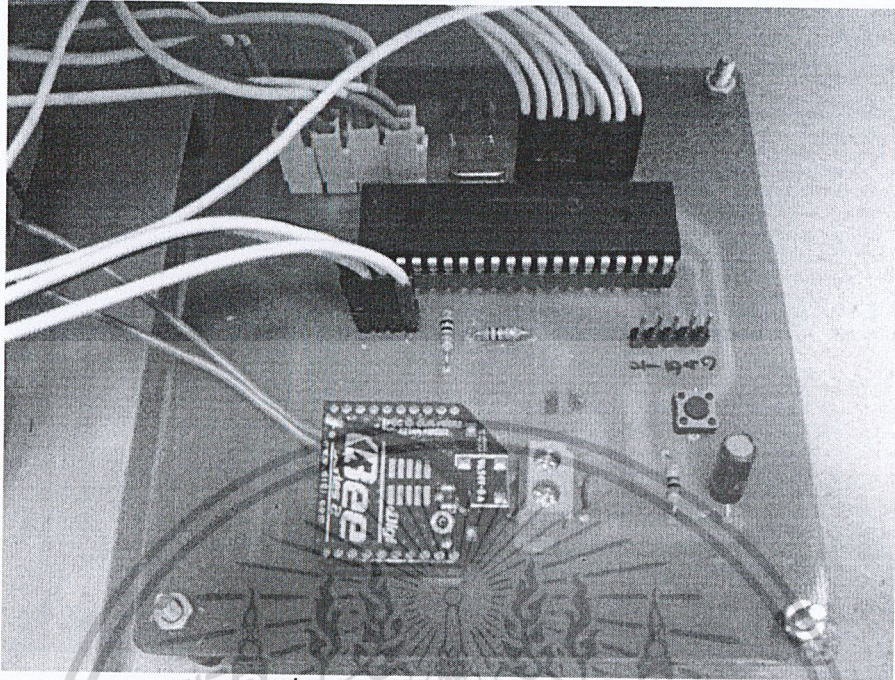


รูปที่ 4.5 การทดลองรับค่า Interface Board ส่วนรับสถานะเครื่องใช้ไฟฟ้า

### 4.3 การวัดระยะการส่งสัญญาณ Wireless

ตาราง 4.4 ระยะการส่งสัญญาณ Wireless

| ระยะ          | 5 เมตร | 10 เมตร | 15 เมตร | 20 เมตร | 25 เมตร  |
|---------------|--------|---------|---------|---------|----------|
| หลอดไฟสีฟ้า   | ทำงาน  | ทำงาน   | ทำงาน   | ทำงาน   | ไม่ทำงาน |
| หลอดไฟสีเขียว | ทำงาน  | ทำงาน   | ทำงาน   | ทำงาน   | ไม่ทำงาน |
| หลอดไฟสีแดง   | ทำงาน  | ทำงาน   | ทำงาน   | ทำงาน   | ไม่ทำงาน |
| หลอดไฟสีส้ม   | ทำงาน  | ทำงาน   | ทำงาน   | ทำงาน   | ไม่ทำงาน |
| ปลั๊ก 1       | ทำงาน  | ทำงาน   | ทำงาน   | ทำงาน   | ไม่ทำงาน |
| ปลั๊ก 2       | ทำงาน  | ทำงาน   | ทำงาน   | ทำงาน   | ไม่ทำงาน |
| ปลั๊ก 3       | ทำงาน  | ทำงาน   | ทำงาน   | ทำงาน   | ไม่ทำงาน |
| ปลั๊ก 4       | ทำงาน  | ทำงาน   | ทำงาน   | ทำงาน   | ไม่ทำงาน |
| ประตู         | ทำงาน  | ทำงาน   | ทำงาน   | ทำงาน   | ไม่ทำงาน |
| หน้าต่าง 1    | ทำงาน  | ทำงาน   | ทำงาน   | ทำงาน   | ไม่ทำงาน |
| หน้าต่าง 2    | ทำงาน  | ทำงาน   | ทำงาน   | ทำงาน   | ไม่ทำงาน |
| หน้าต่าง 3    | ทำงาน  | ทำงาน   | ทำงาน   | ทำงาน   | ไม่ทำงาน |



รูปที่ 4.6 Interface Board ส่วนหลัก



## บทที่ 5

### สรุปผลการทดลอง

#### 5.1 สรุปผลการทดลอง

การควบคุมเครื่องใช้ภายในบ้านผ่านอินเทอร์เน็ตนั้น จะใช้บอร์ด Blue Screen Sun 7 เป็น Microcontroller ที่ใช้ในการควบคุมระบบอุปกรณ์ไฟฟ้าต่างๆภายในบ้าน โดยทำหน้าที่เป็น Web Server ที่สามารถเก็บค่าสถานะเพื่อการแสดงผลและ ส่งการ เครื่องใช้ไฟฟ้าเหล่านั้นผ่านทาง Website หน้าหลัก โดย Blue Screen Sun 7 จะส่งคำสั่งไปทางขา Serial ออกไปยังขา Tx ของ Xbee Coordonator เพื่อส่งสัญญาณ Wireless ไปยัง Xbee Router ซึ่งจะรับคำสั่งผ่านทางขา Rx เพื่อนำไปประมวลผลที่ PIC 16F887 และสั่งการให้เครื่องใช้ไฟฟ้าทำงานหรือหยุดการทำงาน ในทางกลับกัน ก็จะรับค่าสถานะจะเครื่องไฟฟ้าส่งกลับไปยังขา TX ของ Xbee Router เพื่อนำไปประมวลผลใน Blue Screen Sun 7 ก่อนจะแสดงสถานะผ่านทางหน้าเว็บหลัก

##### 5.1.1 การแสดงค่า logic ของวงจรควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้า

จากวงจรควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้านั้น เราสามารถควบคุมหลอดไฟให้ติดได้จากทางหน้าเว็บไซต์หลักและจากสถานะที่จริง แต่ปลั๊กไฟนั้นสามารถควบคุมผ่านทางเว็บไซต์ได้อย่างเดียว และจากผลการทดลองจะเห็นได้ว่า ในกรณีของปลั๊ก ถ้าหากส่ง Logic 1 Relay จะถูกเหนี่ยวนำให้ทำงาน ส่งผลทำให้เครื่องใช้ไฟฟ้านั้นๆทำงาน และถ้าหากส่ง Logic 0 จะทำให้เครื่องใช้ไฟฟ้าหยุดการทำงาน แต่หากเป็นกรณีของหลอดไฟแล้ว หลอดไฟจะทำงานก็ต่อเมื่อสถานะการทำงานของรีเลย์สลับกับสถานะการทำงานของสวิทช์ สองทาง หรือจะกล่าวได้ว่า logic ของหลอดไฟจะขึ้นอยู่กับสถานะรีเลย์ XOR กับสถานะการทำงานของสวิทช์นั่นเอง

##### 5.1.2 ตารางแสดงค่า logic ของวงจรแสดงสถานะหลอดไฟ

ผลการทดลองแสดงให้เห็นว่าถ้าหาก หลอดไฟสว่าง จะทำให้ LDR ทำงาน ส่งผลให้ Output ของ LM339 มีสถานะเป็น 0 จากหลักการการทำงานของ Comparator และในทางกลับกัน หาก หลอดไฟดับ ก็จะทำให้ Output มีสถานะเป็นหนึ่ง

##### 5.1.3 ตารางการวัดระยะการส่งสัญญาณ Wireless

จากข้อมูลที่ระบุได้จาก Digi.com Xbee สามารถส่งสัญญาณ Wireless ได้ไกลสูงสุดถึง 40 เมตร แต่จากการทดลองนั้นสามารถส่งได้ไกลสูงสุดเพียงแค่ 20 เมตร เท่านั้น เนื่องจาก มีสิ่งกีดขวางค่อนข้างมาก จึงเป็นอุปสรรคในการส่งสัญญาณ นอกจากนั้นสัญญาณรบกวนอาจจะทำให้ระยะการส่งลดลงอีกด้วย

#### 5.2 วิเคราะห์และวิจารณ์

- 1.) ตัวส่งสัญญาณ Xbee ซึ่งอาจจะมีระยะจำกัดในการส่ง จากข้อจำกัดของสิ่งกีดขวาง และสัญญาณรบกวน แต่ก็มีระยะเพียงพอที่จะส่งสัญญาณถึงกันในบริเวณภายในบ้านได้
- 2.) เนื่องจากหน่วยความจำของ บอร์ด Blue Screen Sun 7 มีจำกัด จึงต้องระมัดระวังในการออกแบบเว็บไซต์ไม่ให้มีพื้นที่เยอะจนเกินไป เพราะอาจจะทำให้ Microcontroller ประมวลผลช้าได้

### 5.3 ประโยชน์ที่ได้รับ

ในปัจจุบันการสื่อสารผ่านอินเทอร์เน็ตถูกใช้กันอย่างแพร่หลาย โดยสามารถออนไลน์ผ่านคอมพิวเตอร์ หรือ โทรศัพท์มือถือ ทำให้การควบคุมระบบเครื่องใช้ไฟฟ้าผ่านอินเทอร์เน็ตนั้น สามารถเช็คข้อมูลผ่านทางโลกออนไลน์ได้อย่างรวดเร็ว และสามารถสั่งการผ่านทางอินเทอร์เน็ตได้ แม้ไม่ได้อยู่ในสถานที่จริง นอกจากนี้ยังสามารถพัฒนาให้ควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้า ประเภทอื่นๆ ได้อีกด้วย อีกทั้งการทำปริญญานิพนธ์ฉบับนี้ทำให้ได้ทราบถึงความสามารถต่างๆ ของไมโครคอนโทรลเลอร์ Blue Screen Sun 7 ซึ่งสามารถใช้งานได้หลากหลาย และสามารถนำไปประยุกต์ใช้กับการทำงานอื่นๆ ได้อีกมากมาย

## บรรณานุกรม

ประจัน พลังสันติกุล. **PIC Works Example and C Source Code**. Appsofttech.

ประจัน พลังสันติกุล. **PIC C Programming** กับ CCS C คอมไพเลอร์. Appsofttech.

อภิชาติ ภู่วัฒน์. 2552. เขียนโปรแกรมควบคุม **Microcontroller** ด้วยภาษา **C, Assembly** และ **VB**.

ไอดีซี อินโฟร์ คิสทริบิวเตอร์ เซ็นเตอร์ จำกัด.

<http://www.electoday.com/bbs/>

<http://www2.srp.ac.th/~tee/html/internet.htm>

<http://www.webcomzone.com/>

<http://www.bcoms.net/article/historyinternet.asp>

<http://vclass.mgt.psu.ac.th/~465-302/>

<http://www.blogang.com/mainblog.php?id=e-network&month>

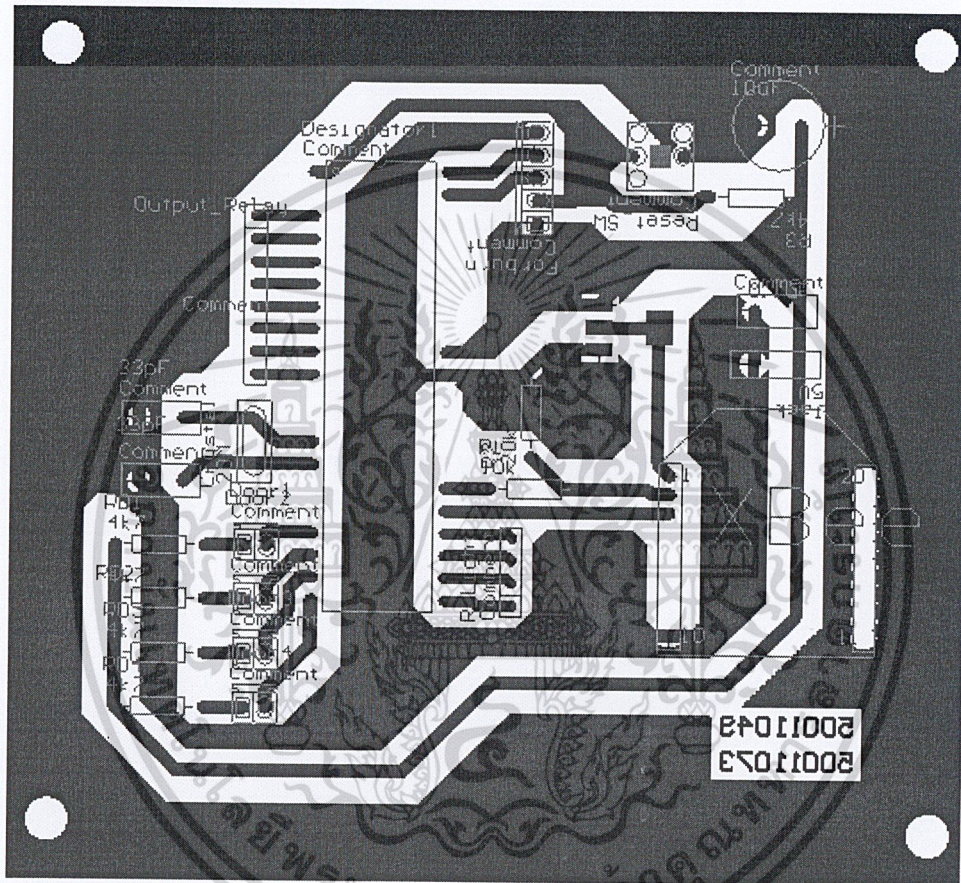
<http://www.thaifwd.com/redirect.php?tid=773&goto=lastpost>

<http://www.thaieasyelec.com/>

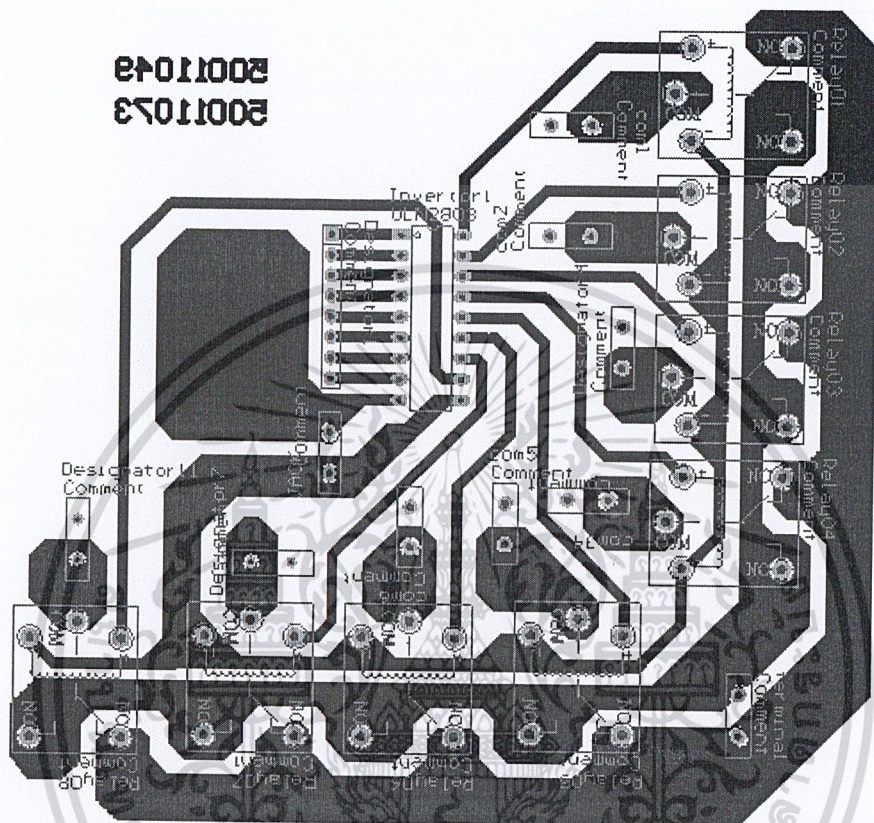
<http://www.mcudevzone.com/>

# ภาคผนวก

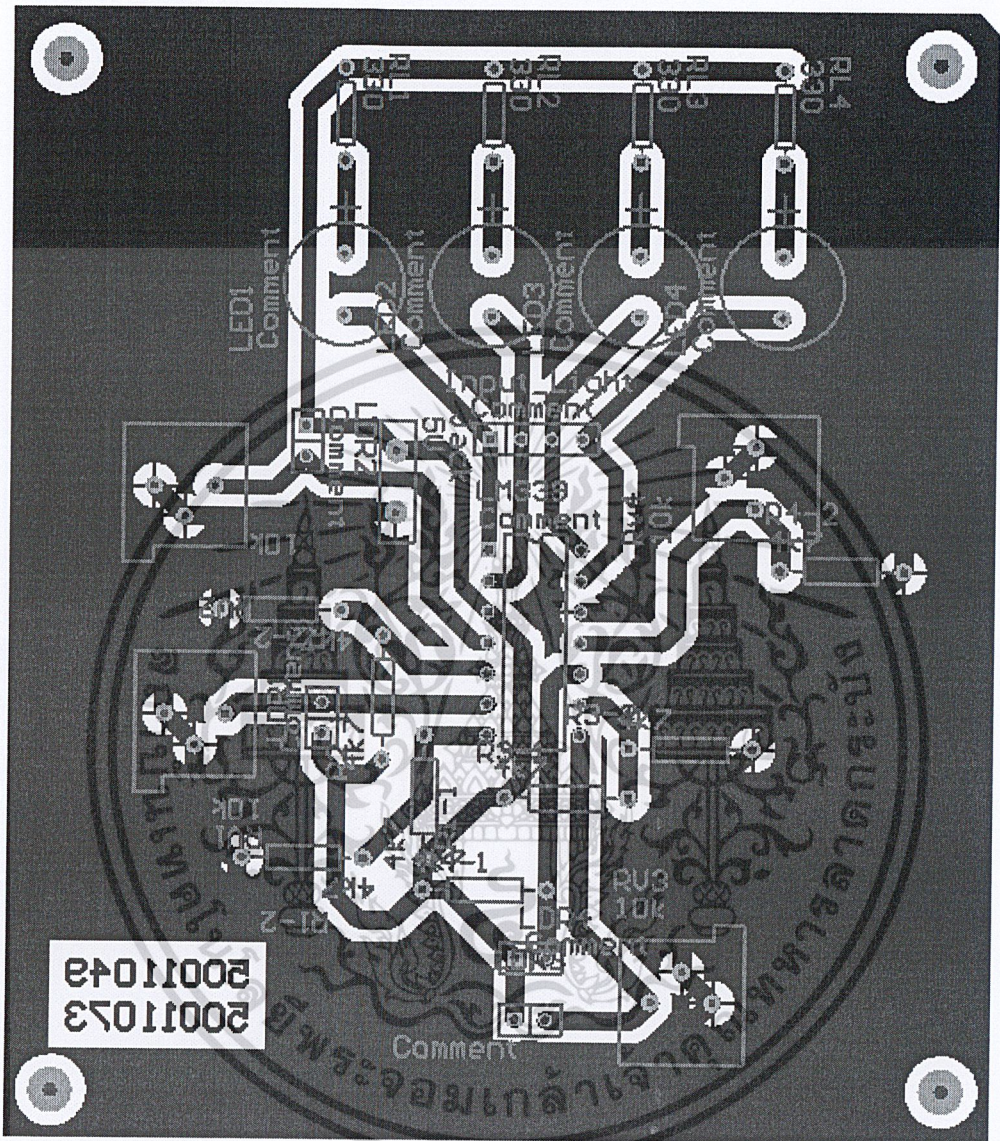
## ก.1 ลายวงจร Interface Board ส่วนหลัก



## ก.2 ลายวงจร Interface Board ส่วนควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้า

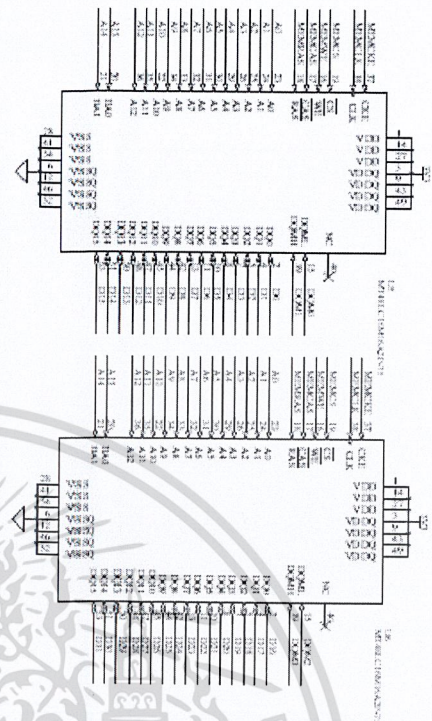


ก.3 ลายวงจร Interface Board ส่วนรับสถานะเครื่องใช้ไฟฟ้า

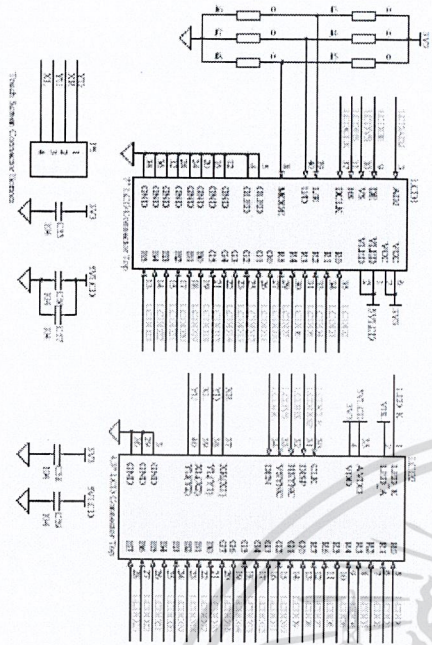




SDRAM



IFT LCD



| Pin | Signal | Description           |
|-----|--------|-----------------------|
| 1   | CS     | Chip Select           |
| 2   | RAS    | Row Address Strobe    |
| 3   | CAS    | Column Address Strobe |
| 4   | WE     | Write Enable          |
| 5   | OE     | Output Enable         |
| 6   | IO/M   | Input/Output Mode     |
| 7   | A0     | Address 0             |
| 8   | A1     | Address 1             |
| 9   | A2     | Address 2             |
| 10  | A3     | Address 3             |
| 11  | A4     | Address 4             |
| 12  | A5     | Address 5             |
| 13  | A6     | Address 6             |
| 14  | A7     | Address 7             |
| 15  | A8     | Address 8             |
| 16  | A9     | Address 9             |
| 17  | A10    | Address 10            |
| 18  | A11    | Address 11            |
| 19  | A12    | Address 12            |
| 20  | A13    | Address 13            |
| 21  | A14    | Address 14            |
| 22  | A15    | Address 15            |
| 23  | DQ0    | Data 0                |
| 24  | DQ1    | Data 1                |
| 25  | DQ2    | Data 2                |
| 26  | DQ3    | Data 3                |
| 27  | DQ4    | Data 4                |
| 28  | DQ5    | Data 5                |



| Pin | Signal | Description |
|-----|--------|-------------|
| 29  | DQ6    | Data 6      |
| 30  | DQ7    | Data 7      |
| 31  | DQ8    | Data 8      |
| 32  | DQ9    | Data 9      |
| 33  | DQ10   | Data 10     |
| 34  | DQ11   | Data 11     |
| 35  | DQ12   | Data 12     |
| 36  | DQ13   | Data 13     |
| 37  | DQ14   | Data 14     |
| 38  | DQ15   | Data 15     |
| 39  | DQ16   | Data 16     |
| 40  | DQ17   | Data 17     |
| 41  | DQ18   | Data 18     |
| 42  | DQ19   | Data 19     |
| 43  | DQ20   | Data 20     |
| 44  | DQ21   | Data 21     |
| 45  | DQ22   | Data 22     |
| 46  | DQ23   | Data 23     |
| 47  | DQ24   | Data 24     |
| 48  | DQ25   | Data 25     |
| 49  | DQ26   | Data 26     |
| 50  | DQ27   | Data 27     |
| 51  | DQ28   | Data 28     |
| 52  | DQ29   | Data 29     |
| 53  | DQ30   | Data 30     |
| 54  | DQ31   | Data 31     |

## XBee®/XBee-PRO® ZB OEM RF Modules

### ZigBeeOEM RF Modules by Digi International

#### Firmware Versions:

- 20xx - Coordinator - AT/Transparent Operation
- 21xx - Coordinator - API Operation
- 22xx - Router - AT/Transparent Operation
- 23xx - Router - API Operation
- 28xx - End Device - AT/Transparent Operation
- 29xx - End Device - API Operation



Interchangeable



## 1. Overview

The XBee/XBee-PRO ZB OEM RF Modules are designed to operate within the ZigBee protocol and support the unique needs of low-cost, low-power wireless sensor networks. The modules require minimal power and provide reliable delivery of data between remote devices.

The modules operate within the ISM 2.4 GHz frequency band and are compatible with the following:

- XBee RS-232 Adapter
- XBee RS-232 PH (Power Harvester) Adapter
- XBee RS-485 Adapter
- XBee Analog I/O Adapter
- XBee Digital I/O Adapter
- XBee Sensor Adapter
- XBee USB Adapter
- XStick
- ConnectPort X Gateways
- XBee Wall Router.



The XBee/XBee-PRO ZB firmware release can be installed on XBee modules. This firmware is compatible with the ZigBee 2007 specification, while the ZNet 2.5 firmware is based on Ember's proprietary "designed for ZigBee" mesh stack (EmberZNet 2.5). ZB and ZNet 2.5 firmware are similar in nature, but not over-the-air compatible. Devices running ZNet 2.5 firmware cannot talk to devices running the ZB firmware.

## Key Features

### High Performance, Low Cost

- Indoor/Urban: up to 300' (100 m)
- Outdoor line-of-sight: up to 1 mile (1.6 km)
- Transmit Power Output: 100 mW (20 dBm) EIRP
- Receiver Sensitivity: -102 dBm

RF Data Rate: 250,000 bps

### Advanced Networking & Security

Retries and Acknowledgements  
 DSSS (Direct Sequence Spread Spectrum)  
 Each direct sequence channel has over 65,000 unique network addresses available  
 Point-to-point, point-to-multipoint and peer-to-peer topologies supported  
 Self-routing, self-healing and fault-tolerant mesh networking

### Low Power

- XBee-PRO
- TX Current: 295 mA (@3.3 V)
  - RX Current: 45 mA (@3.3 V)
  - Power-down Current: < 1  $\mu$ A @ 25°C

### Easy-to-Use

No configuration necessary for out-of-box RF communications  
 AT and API Command Modes for configuring module parameters  
 Small form factor  
 Extensive command set  
 Free X-CTU Software (Testing and configuration software)  
**Free & Unlimited Technical Support**

## Specifications

Table 1-01. Specifications of the XBee®/XBee-PRO® ZB OEM RF Module

| Specification                                    | XBee   | XBee PRO   |
|--|--|--|
| Performance                                      |  |  |
| Indoor/Urban Range                               | up to 133 ft. (40 m)   | up to 300 ft. (100 m)                                      |
| Outdoor RF line-of-sight Range                   | up to 400 ft. (120 m)  | up to 1 mile (1.6 km)                                      |
| Transmit Power Output                            | 2mW (+3dBm), boost mode enabled<br>1.25mW (+1dBm), boost mode disabled | 50mW (+17 dBm)<br>10mW (+10 dBm) for International variant |
| RF Data Rate                                     | 250,000 bps  | 250,000 bps  |
| Serial Interface Data Rate (software selectable) | 1200 - 230400 bps (non-standard baud rates also supported)             | 1200 - 230400 bps (non-standard baud rates also supported) |
| Receiver Sensitivity                             | -96 dBm, boost mode enabled<br>-95 dBm, boost mode disabled            | -102 dBm   |
| Power Requirements                               |  |  |

Table 1-01. Specifications of the XBee®/XBee-PRO® ZB OEM RF Module

| Specification                                  | XBee  | XBee PRO  |
|--|---|---|
| Supply Voltage                                 | 2.1 - 3.6 V   | 3.0 - 3.4 V   |
| Operating Current (Transmit, max output power) | 40mA (@ 3.3 V, boost mode enabled)<br>35mA (@ 3.3 V, boost mode disabled) | 295mA (@3.3 V)  |
| Operating Current (Receive)                    | 40mA (@ 3.3 V, boost mode enabled)<br>38mA (@ 3.3 V, boost mode disabled) | 45 mA (@3.3 V)  |
| Idle Current (Receiver off)                    | 15mA  | 15mA  |
| Power-down Current                             | < 1 uA @ 25°C   | < 1 uA @ 25°C   |
| General  |   |   |
| Operating Frequency Band                       | ISM 2.4 GHz   | ISM 2.4 GHz   |
| Dimensions                                     | 0.960" x 1.037" (2.438cm x 2.761cm)                                       | 0.960 x 1.297 (2.438cm x 3.294cm)                           |
| Operating Temperature                          | -40 to 85° C (industrial)   | -40 to 85° C (industrial)                                   |
| Antenna Options                                | Integrated Whip, Chip, RPSMA, or U.FL Connector*                          | Integrated Whip, Chip, RPSMA, or U.FL Connector*            |
| Networking & Security                          |   |   |
| Supported Network Topologies                   | Point-to-point, Point-to-multipoint, Peer-to-peer, and Mesh               | Point-to-point, Point-to-multipoint, Peer-to-peer, and Mesh |
| Number of Channels                             | 16 Direct Sequence Channels   | 13 Direct Sequence Channels                                 |
| Addressing Options                             | PAN ID and Addresses, Cluster IDs and Endpoints (optional)                | PAN ID and Addresses, Cluster IDs and Endpoints (optional)  |
| Agency Approvals                               |   |   |
| United States (FCC Part 15.247)                | FCC ID: OUR-XBEE2   | FCC ID: MCC-XBEEPRO2  |
| Industry Canada (IC)                           | IC: 4214A-XBEE2   | IC: 1846A-XBEEPRO2  |
| Europe (CE)                                    | ETSI  | ETSI  |
| RoHS   | Compliant   | Compliant   |

## Mechanical Drawings

Figure I-01. Mechanical drawings of the XBee®/XBee-PRO® ZB OEM RF Modules (antenna options not shown)

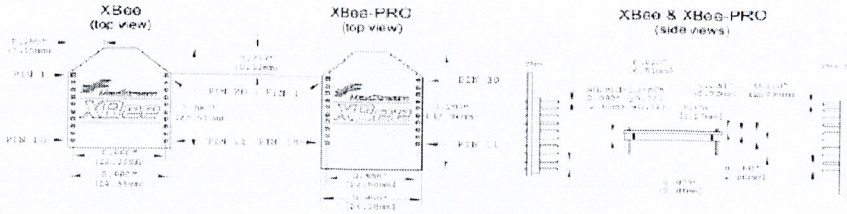


Figure I-02. Mechanical Drawings for the RP5MA Variant

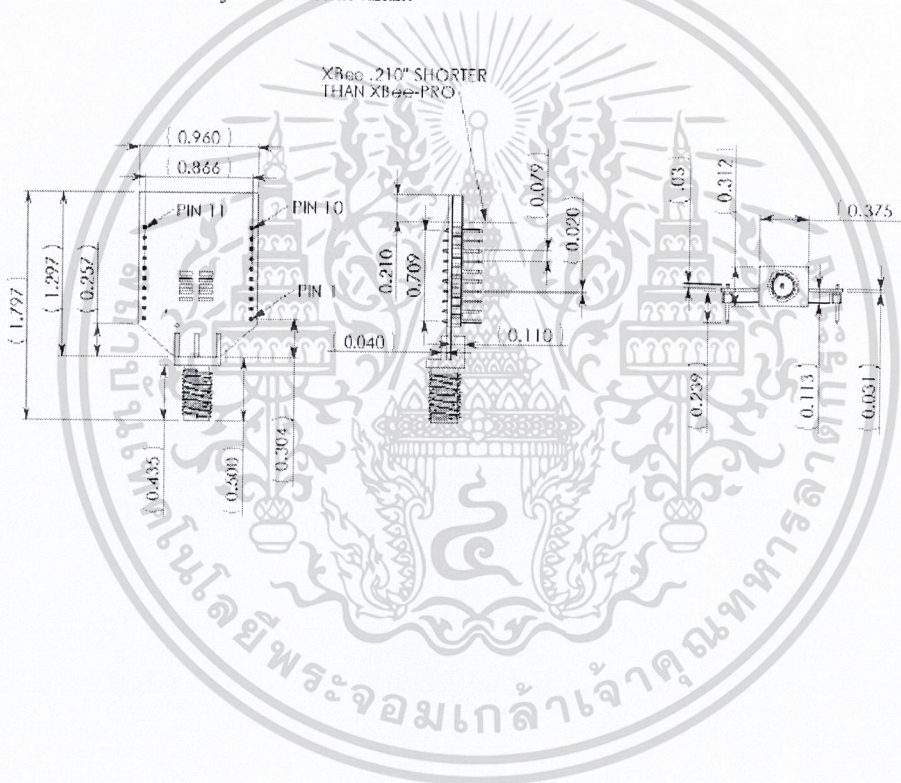


Table 1-02. Pin Assignments for the XBee-PRO Modules  
(Low-asserted signals are distinguished with a horizontal line above signal name.)

| Pin # | Name                              | Direction | Description   |
|-------|-----------------------------------|-----------|---|
| 1     | VCC                               | -         | Power supply  |
| 2     | DOUT                              | Output    | UART Data Out   |
| 3     | DIN / <u>CONFIG</u>               | Input     | UART Data In  |
| 4     | DIO12                             | Either    | Digital I/O 12  |
| 5     | <u>RESET</u>                      | Input     | Module Reset (reset pulse must be at least 200 ns)  |
| 6     | PWM0 / RSSI / DIO10               | Either    | PWM Output 0 / RX Signal Strength Indicator / Digital IO  |
| 7     | PWM / DIO11                       | Either    | Digital I/O 11  |
| 8     | [reserved]                        | -         | Do not connect  |
| 9     | <u>DTR</u> / SLEEP_RQ/ DIO8       | Either    | Pin Sleep Control Line or Digital IO 8  |
| 10    | GND                               | -         | Ground  |
| 11    | DIO4                              | Either    | Digital I/O 4   |
| 12    | <u>CTS</u> / DIO7                 | Either    | Clear-to-Send Flow Control or Digital I/O 7   |
| 13    | <u>ON</u> / SLEEP / DIO9          | Output    | Module Status Indicator or Digital I/O 9  |
| 14    | VREF                              | Input     | Not used on this module. For compatibility with other XBee modules, we recommend connecting this pin to a voltage reference if Analog sampling is desired. Otherwise, connect to GND. |
| 15    | Associate / DIO5                  | Either    | Associated Indicator, Digital I/O 5   |
| 16    | <u>RTS</u> / DIO6                 | Either    | Request-to-Send Flow Control, Digital I/O 6   |
| 17    | AD3 / DIO3                        | Either    | Analog Input 3 or Digital I/O 3   |
| 18    | AD2 / DIO2                        | Either    | Analog Input 2 or Digital I/O 2   |
| 19    | AD1 / DIO1                        | Either    | Analog Input 1 or Digital I/O 1   |
| 20    | AD0 / DIO0 / Commissioning Button | Either    | Analog Input 0, Digital IO 0, or Commissioning Button   |

**Design Notes:**

- Minimum connections: VCC, GND, DOUT & DIN
- Minimum connections to support serial firmware upgrades: VCC, GND, DIN, DOUT, RTS & DTR
- Signal Direction is specified with respect to the module
- Module includes a 30k Ohm resistor attached to RESET
- Several of the input pull-ups can be configured using the PR command
- Unused pins should be left disconnected