

ห้องสมุดคณะเทคโนโลยีสารสนเทศ ศจล.

การจดจำตัวอักษรเขียนภาษาไทยโดยใช้ฮินเดนมาร์คอฟโมเดล
Thai Handwriting Character Recognition using Hidden Markov Model



รายงานนี้เป็นส่วนหนึ่งของโครงการพัฒนาระบบงาน
หลักสูตรวิทยาศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีสารสนเทศ
ภาคเรียนที่ 2 ปีการศึกษา 2543
คณะเทคโนโลยีสารสนเทศ
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

| | | | |
|-------------------------------------|-------|------|-----------|
| วัน เดือน ปี..... | 09 | ต.ค. | 2550 |
| เลขทะเบียน..... | 01724 | | |
| เลขเรียกหนังสือ..... | คท | ฉษ | 249ก 2543 |
| "ห้องสมุดคณะเทคโนโลยีสารสนเทศ ศจล." | | | |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับใช้ภายในห้องสมุดเท่านั้น ไม่ให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | |
|------------------|---|
| ชื่อหัวข้อ | การจดจำตัวอักษรเขียนภาษาไทยโดยใช้ฮินเดนมาร์คอฟโมเดล |
| นักศึกษา | นายณรรฐพงษ์ พงษ์พานิช |
| อาจารย์ที่ปรึกษา | รศ.ดร. บุญธีร์ เครือตราฐ |
| ระดับการศึกษา | วิทยาศาสตร์มหาบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีสารสนเทศ |
| แขนงวิชา | วิทยาการสารสนเทศ |
| ปีการศึกษา | 2543 |

บทคัดย่อ

งานวิจัยนี้ศึกษาในการนำแบบจำลอง ฮินเดนมาร์คอฟ มาประยุกต์ใช้ในการจดจำตัว อักษรลายมือเขียนภาษาไทย พร้อมทั้งแสดงให้เห็นถึงปัญหาและการปรับปรุงในส่วนอินพุทของ แบบจำลองฮินเดนมาร์คอฟ และทดสอบประสิทธิภาพในการจดจำ ความเหมาะสมในการจดจำ และความเร็วในการเรียนรู้และจดจำ โดยจะทำการทดสอบจากลายมือเขียนของนักศึกษา ประมาณ 10 คน และมีวิธีเขียนแบบปกติ เช่นเริ่มเขียนจากหัวของตัวอักษร

Title Thai Handwriting Recognition using Hidden Markov Model
Student Mr. Nattapong Pongpanich
Advisor Associate Professor Boontee Kruatrachue, Ph.D.
Level of Study Master of Science in Information Technology
Major Information Science
Academic Year 2000



ABSTRACT

In this research, we use Hidden Markov Model as a tool for recognize Thai handwritten character. The sequence of chain code is used on an input to the model. The Learning and recognition speed are reported along with recognition accuracy.

กิตติกรรมประกาศ

งานวิจัยครั้งนี้จะสามารถสำเร็จลุล่วงลงได้ก็เพราะได้รับการสนับสนุน และการช่วยเหลือจากบุคคลต่างๆ ในโอกาสนี้จึงขอแสดงความขอบพระคุณเป็นอย่างสูงสำหรับ อาจารย์ที่ปรึกษา ผศ.ดร.บุญธีร์ เครือตราฐ ที่ได้คอยให้ความช่วยเหลือ เป็นที่ปรึกษา ทั้งทางด้านคำปรึกษาทางด้านวิชาการ และ ในเรื่องไม่วิชาการเสมอมา

พร้อมกันนี้ขอแสดงความขอบพระคุณอย่างสูงไปยัง บิดา มารดา และ ครอบครัวของ ข้าพเจ้าที่คอยให้กำลังใจตลอดเวลาในการทำงานวิจัยครั้งนี้ พร้อมทั้งขอขอบคุณ นางสาวนุชนารถ อิมสมบุญณ์ นายมานพ เรืองบุตร และเพื่อนร่วมรุ่น ที่คอยให้คำปรึกษาและช่วยเหลือเอื้อเพื่อข้อมูลสนับสนุนทางด้านวิชาการ

ณรรฐพงษ์ พงษ์พานิช

สารบัญ

| | หน้า |
|--|------|
| บทคัดย่อภาษาไทย..... | I |
| บทคัดย่อภาษาอังกฤษ..... | II |
| กิตติกรรมประกาศ..... | III |
| สารบัญ..... | IV |
| บทที่ | |
| 1. บทนำ..... | 1 |
| 1.1 วัตถุประสงค์ของการวิจัย..... | 2 |
| 1.2 ขอบเขตการวิจัย..... | 2 |
| 1.3 ขั้นตอนการวิจัย..... | 2 |
| 1.4 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับจากการวิจัย..... | 2 |
| 2. ทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง..... | 3 |
| 2.1 Hidden Markov Model (HMM)..... | 3 |
| 2.2 การเปลี่ยนลำดับข้อมูลพิกัดเป็นลำดับข้อมูลทิศทาง..... | 10 |
| 2.3 การเปลี่ยนขนาดของข้อมูล (Scaling)..... | 11 |
| 2.4 การจัดการส่วนที่ไม่ใช่ข้อมูลในชุดข้อมูล (Noise Detection)..... | 12 |
| 2.5 การหาค่าความน่าจะเป็นของโมเดลเพื่อการทำงานในแบบ On-line..... | 13 |
| 3. กรรณวิธีการวิจัย..... | 14 |
| 3.1 วิธีการดำเนินการศึกษา..... | 14 |
| 3.2 เครื่องมือที่ใช้ในการทำวิจัย..... | 19 |
| 3.3 ขั้นตอนการทำวิจัย..... | 19 |
| 4. ผลการวิจัย..... | 20 |
| 4.1 ผลความถูกต้องจากการทดลองกับชุดข้อมูลที่ใช้ในการฝึกหัด..... | 20 |
| 5. สรุป..... | 26 |
| 5.1 ผลที่ได้รับ..... | 26 |

| | |
|--|-----------|
| 5.2 อุปสรรคและความผิดพลาด..... | 27 |
| 5.3 ข้อเสนอแนะ..... | 27 |
| บรรณานุกรม..... | 28 |
| ภาคผนวก ก. ผลการทดลอง..... | 29 |
| ผลการทดลองที่ 1..... | 29 |
| ผลการทดลองที่ 2..... | 33 |
| ผลการทดลองที่ 3..... | 37 |
| ผลการทดลองที่ 4..... | 41 |
| ผลการทดลองที่ 5..... | 45 |
| ผลการทดลองที่ 6..... | 49 |
| ผลการทดลองที่ 7..... | 53 |
| ผลการทดลองที่ 8..... | 57 |
| ผลการทดลองที่ 9..... | 61 |
| ผลการทดลองที่ 10..... | 67 |
| ผลการทดลองที่ 11..... | 73 |
| ผลการทดลองที่ 12..... | 78 |
| ภาคผนวก ข. ตัวอย่าง Model ที่ได้จากการฝึกสอน..... | 83 |
| Ergodic Model..... | 83 |
| Left-Right Model..... | 84 |

บทที่ 1

บทนำ

การนำข้อมูลชนิดตัวอักษรเข้าสู่เครื่องคอมพิวเตอร์เพื่อนำไปใช้ในงานด้านต่างๆ แต่เดิมจะถูก จำกัดด้วยการรับข้อมูลด้วยคีย์บอร์ดเท่านั้น แต่ในปัจจุบันได้มีการพัฒนาเพิ่มมากในการรับข้อมูล ชนิด ตัวอักษรได้ด้วยวิธีอื่นๆโดยสื่อชนิดต่าง เช่น ด้วยการแปลงข้อมูลชนิดรูปภาพที่ได้จากอุปกรณ์ บางชนิดไปเป็นข้อมูลชนิดตัวอักษร(OCR) หรือ การจดจำตัวอักษรเขียนก็เป็นวิธีหนึ่ง ที่จะทำการแปล ความหมายของลำดับ(sequence)ข้อมูลทิศทางหรือตำแหน่งที่ได้จากสื่อบางชนิด เช่น เมาส์ ไปเป็น ข้อมูลชนิดตัวอักษร

แบบจำลองฮิดเดนมาร์คอฟ เป็นวิธีทางสถิติวิธีหนึ่งที่พยายามจำลอง ชุดของลำดับข้อมูลต้นแบบออกมาเป็นแบบจำลองที่เหมาะสม ซึ่งอาจจะพูดได้ว่าแบบจำลองนี้เป็นตัวแทนของกลุ่มของ ลำดับข้อมูลต้นแบบ กระบวนการในการสร้างแบบจำลองนั้น จะอาศัยกลุ่มของชุดข้อมูลต้นแบบนั้นๆมา เป็นตัวปรับแบบจำลองเพื่อจะให้ได้แบบจำลองที่เหมาะสมกับชุดข้อมูลนั้นๆให้มากที่สุด หรือเราอาจ จะเรียกว่าเป็นการสอนให้แบบจำลองจดจำถึงชุดขบวนข้อมูลนั้นๆ ในการนำแบบจำลองฮิดเดนมาร์คอฟไปประยุกต์ใช้งาน แบบจำลองจะแสดงผลลัพธ์ออกมาว่าชุดข้อมูลที่ได้รับเข้ามานี้สามารถจัดอยู่ในกลุ่มที่แบบจำลองนั้นๆเป็นตัวแทนได้หรือไม่ โดยค่าที่ได้หรือค่าที่จะบ่งบอกถึงผลลัพธ์การจดจำนี้ จะบอกออกมาเป็นค่าความน่าจะเป็นของการเป็นสมาชิกในกลุ่มนั้นๆเท่าไร

จากคุณสมบัติที่ดีของ ฮิดเดนมาร์คอฟโมเดล ที่เหมาะสมในการจดจำลำดับของข้อมูลที่ต่อเนื่อง ในงานวิจัยนี้ จึงได้พัฒนาโปรแกรมชุดทดลองการเรียนรู้การทำงานของ ฮิดเดนมาร์คอฟโมเดล ที่ นำเอาลำดับของทิศทางที่ได้จากอุปกรณ์เมาส์ ซึ่งเป็นเคลื่อนที่ในความพยายามที่จะเขียนตัวอักษร ภาษาไทยมาเป็นอินพุทให้กับแบบจำลอง และแสดงถึงผลลัพธ์ของการเรียนรู้ และการจดจำให้แก่ผู้ใช้ เพื่อความเข้าใจในการทำงานของ ฮิดเดนมาร์คอฟโมเดล

1.1 วัตถุประสงค์ของการวิจัย

1. เพื่อศึกษาการทำงานของฮิคเดนมาร์คคอร์ฟโมเดล
2. เพื่อประยุกต์ ฮิคเดนมาร์คคอร์ฟโมเดลเข้ากับ โปรแกรมการจดจำตัวอักษรลายมือเขียน ภาษาไทย

1.2 ขอบเขตการวิจัย

ออกแบบและพัฒนาระบบงานคอมพิวเตอร์ สำหรับการจดจำตัวอักษรลายมือเขียนภาษาไทย

ตัวอักษรที่ทำการจดจำ ได้แก่ตัวพยัญชนะภาษาไทยที่มีลักษณะการเขียนสมบูรณ์ด้วยการยกปากกาหนึ่งครั้ง

1.3 ขั้นตอนการวิจัย

1. ศึกษาถึงการทำงานของ ฮิคเดนมาร์คคอร์ฟโมเดล
2. ศึกษาถึงโครงสร้างของตัวอักษรภาษาไทย
3. ออกแบบและพัฒนาโปรแกรม
4. ทดสอบ ปรับปรุง
5. ประเมินผลการวิจัย สรุป และให้ข้อเสนอแนะ

1.4 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับจากการวิจัย

1. ได้ค้นแบบการพัฒนาโปรแกรมการจดจำตัวอักษรลายมือเขียนภาษาไทย
2. เข้าใจการทำงานของ ฮิคเดนมาร์คคอร์ฟโมเดล

บทที่ 2

ทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง

2.1 Hidden Markov Model (HMM)

HMM เป็นระบบ doubly stochastic HMM เป็นวิธีการใช้ทฤษฎีความน่าจะเป็น มาอธิบาย การเกิดของ sequence 2 ตัวคือ state และ ค่าที่ปรากฏ โดยผู้สังเกตจะเห็นเพียงเอาต์พุต ของแต่ละ state(ค่าปรากฏ) แต่จะไม่ทราบแน่ชัดว่าอยู่ที่ state ไດ จึงเรียกว่า Hidden Markov Model (HMM)

1.1.1 พารามิเตอร์ต่างๆใน HMM

T = จำนวนของค่าที่ปรากฏ

N = จำนวน state ในโมเดล

M = จำนวนค่าที่ปรากฏต่อ state

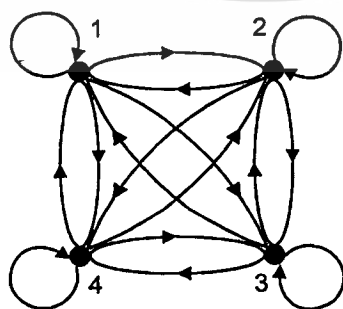
$A = \{a_{ij}\}$ ค่าความน่าจะเป็นของการเปลี่ยน state

$B = \{b_j(k)\}$ ความน่าจะเป็นของการเกิดค่าที่ปรากฏใน state ต่างๆ

π = ความน่าจะเป็นในการที่ state ต่างๆจะเป็น state เริ่มต้น

2.1.2 โครงสร้างของ Hidden Markov Model ชนิดต่างๆ

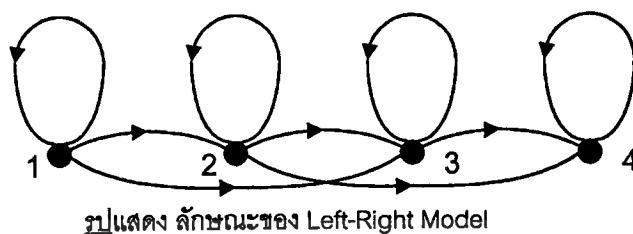
Ergodic model ลักษณะของโมเดลชนิดนี้คือ ทุกๆ state ในโมเดล สามารถจะผ่านไปยัง state อื่นๆได้
ทุก state



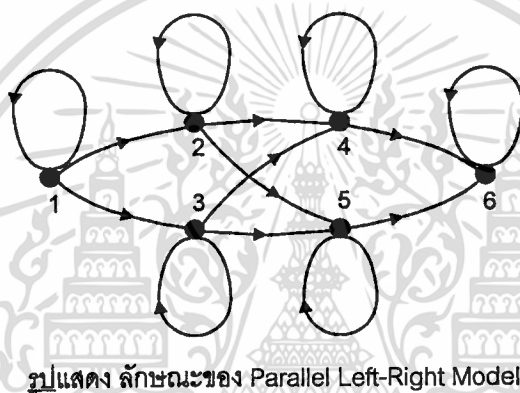
รูปแสดง ลักษณะของ Ergodic Model

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

left-right model ลักษณะของโมเดลชนิดนี้คือ เมื่อผ่าน state ใดๆ ไปแล้วจะไม่มีการย้อนกลับมาที่ state นั้นอีก



parallel left-right เป็นโมเดลที่มีลักษณะคล้ายกับโมเดลชนิด left-right model แต่มีความซับซ้อนมากกว่า



2.1.3 ปัญหาพื้นฐานหลักๆ 3 ข้อของ HMM

ในเรื่องของ HMM จะมีปัญหาพื้นฐานอยู่ 3 ข้อ ที่จำเป็นจะต้องทำการแก้ปัญหา เพื่อที่จะนำโมเดลมาใช้กับแอปพลิเคชันจริงๆ

ปัญหาที่ 1 : เมื่อเราทราบถึง Observation sequence $O=(o_1, o_2, \dots, o_T)$ และ โมเดล $\lambda = (A, B, \pi)$ เราจะสามารถคำนวณหาค่าความน่าจะเป็น $P(O|\lambda)$ ของ Observation sequence ที่ได้รับสัมพันธ์ต่อโมเดลได้อย่างไร?

ปัญหาที่ 2 : เมื่อเราทราบถึง Observation sequence $O=(o_1, o_2, \dots, o_T)$ และ โมเดล $\lambda = (A, B, \pi)$ เราจะสามารถเลือก state sequence ที่เหมาะสมที่สุดออกมาจากโมเดลได้อย่างไร?

ปัญหาที่ 3 : เราจะสามารถปรับตัวแปรต่างของโมเดล $\lambda = (A, B, \pi)$ ให้ $P(O|\lambda)$ มีค่าที่มากที่สุดได้อย่างไร?

2.1.4 แนวทางการแก้ปัญหาทั้งสามข้อ

ปัญหาที่ 1 : ทำอย่างไรจึงจะคำนวณค่าความน่าจะเป็นของ Observation sequence ที่สัมพันธ์กับโมเดลออกมาได้ การแก้ปัญหานี้จะใช้วิธีการดูค่าที่ได้จากการเปรียบเทียบกัน(match) ของโมเดลกับ Observation sequence ว่ามีความเหมาะสมกันอย่างไร การค่าความน่าจะเป็นที่ได้นี้จะมีประโยชน์มากในการนำไปใช้ในงานสืบค้นหรือเพื่อค้นหาว่า โมเดลต่างๆ โมเดลใดที่เหมาะสมกับ Observation sequence ที่ได้รับมากที่สุด

ปัญหาที่ 2 : เป็นส่วนที่เรากำลังพยายามที่จะแสดงถึงส่วนที่ซ่อนอยู่ของโมเดล นั่นก็คือ การค้นหา state sequence ที่ถูกต้อง ซึ่งในโมเดลที่ไม่เหมาะสม เราก็จะไม่พบ state sequence ที่ถูกต้อง ดังนั้นในการใช้งานจริงๆ เราจะใช้วิธีที่ดีที่สุดที่เป็นไปได้ในการแก้ปัญหา

ปัญหาที่ 3 : เป็นการพยายามที่จะปรับตัวแปรต่างๆในโมเดลเพื่อที่จะให้เหมาะสมกับ observation sequence ให้มากที่สุด ซึ่งเราจะนำเอา observation sequence มาใช้ในการปรับตัวแปรต่างๆของโมเดล (Training Sequence) ปัญหาในการ training นี้สำคัญมากสำหรับแอปพลิเคชันต่างๆของ HMM

2.1.5 วิธีการคำนวณสำหรับแต่ละปัญหาของ HMM

2.1.5.1 ปัญหาที่ 1:

เราจะหาค่า $P(O|\lambda)$ ความน่าจะเป็นของ Observation sequence $O = (o_1, o_2, \dots, o_T)$ ที่ได้จากโมเดล λ ส่วนใหญ่แล้วเราจะระบุถึงทุกๆ state sequence ที่มีขนาด T state (จำนวนของ Observation sequence) ที่เป็นไปได้ ซึ่งจะมีถึง N^T sequence เราจะอธิบายด้วยการพิจารณาถึง state sequence ที่กำหนดขึ้นมา state sequence หนึ่งก่อนคือ

$$q = (q_1, q_2, \dots, q_T) \quad (1)$$

กำหนดให้ q_1 เป็น state เริ่มต้น ความน่าจะเป็นของ Observation sequence O สำหรับ state sequence (1) ก็คือ

$$P(O|q, \lambda) = \prod_{i=1}^T P(o_i | q_i, \lambda) \quad (2)$$

ซึ่งเราสามารถสรุปได้เป็นสูตรทางสถิติ สำหรับ Observation ต่างๆ ดังนี้

$$P(O|q, \lambda) = b_{q_1}(o_1) \cdot b_{q_2}(o_2) \dots b_{q_T}(o_T) \quad (3)$$

ความน่าจะเป็นของ state sequence นั้นๆสามารถอธิบายโดย

$$P(Q|\lambda) = \pi_{q_1} \cdot a_{q_1 q_2} \cdot a_{q_2 q_3} \dots a_{q_{T-1} q_T} \quad (4)$$

เมื่อนำเอาค่าความน่าจะเป็นของ O และ q มารวมกันเนื่องจากเป็นเหตุการณ์ที่เกิดขึ้นพร้อมกัน จะได้เป็น

$$P(O, q|\lambda) = P(O|q, \lambda) \cdot P(Q|\lambda) \quad (5)$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ค่าความน่าจะเป็นของ O ที่ได้จากโมเดลจะได้จากผลบวกของค่าความน่าจะเป็นของทุกๆ state sequence q

$$P(O|\lambda) = \sum_{\text{all } Q} P(O|Q, \lambda) P(Q|\lambda) \quad (6)$$

$$= \sum_{q_1, q_2, \dots, q_T} \pi b_{q_1}(o_1) a_{q_1 q_2} b_{q_2}(o_2) \dots a_{q_{T-1} q_T} b_{q_T}(o_T) \quad (7)$$

จะเห็นว่าเราจะคำนวณตามนี้จริงๆ จะใช้เวลาในการคำนวณเป็นเวลาที่มากเอากการ จึงมีการ นำเอา Forward-Backward Procedure มาใช้ ซึ่งเป็นเทคนิคการแก้ปัญหาโดยใช้วิธีทาง Dynamic Programming

2.1.5.1.1 Forward Procedure:

เราจะพิจารณาถึงตัวแปร Forward $\alpha_t(i)$ โดยกำหนดให้

$$\alpha_t(i) = P(o_1, o_2, \dots, o_t, q_t = s_i | \lambda) \quad (8)$$

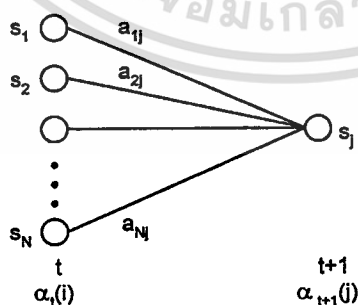
สมการนี้ก็คืความน่าจะเป็นของ บางส่วนของ Observation (o_1, o_2, \dots, o_t) และซึ่งจะสิ้นสุดที่ state s_i ณ เวลา t ที่ได้จากโมเดล λ เราสามารถหาค่า $\alpha_t(i)$ ได้ดังนี้

$$\alpha_1(i) = \pi_i b_i(o_1), \quad 1 \leq i \leq N \quad (9)$$

$$\alpha_{t+1}(j) = \left[\sum_{i=1}^N \alpha_t(i) a_{ij} \right] b_j(o_{t+1}), \quad \begin{matrix} 1 \leq t \leq T-1 \\ 1 \leq j \leq N \end{matrix} \quad (10)$$

สุดท้ายสามารถอธิบายโดย

$$P(O|\lambda) = \sum_{i=1}^N \alpha_T(i) \quad (11)$$



รูปแสดง ลักษณะของ Forward Algorithm

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2.1.5.1.2 Backward Procedure :

เราจะพิจารณาถึงตัวแปร Backward $\beta_t(i)$ โดยกำหนดให้

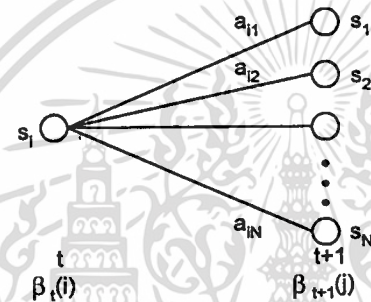
$$\beta_t(i) = P(o_{t+1} o_{t+2} \dots o_T, q_t = s_i | \lambda) \quad (12)$$

สมการนี้ก็มีความน่าจะเป็นของ Observation sequence (o_1, o_2, \dots, o_T) จาก $t+1$ ไปจนถึง T โดยเริ่มต้นที่ state s_i ณ เวลา t ที่ได้จากโมเดล λ เราสามารถหาค่า $\beta_t(i)$ ได้ดังนี้

$$\beta_T(i) = 1, \quad 1 \leq i \leq N \quad (13)$$

$$\beta_t(i) = \sum_{j=1}^N a_{ij} b_j(o_{t+1}) \beta_{t+1}(j) \quad (14)$$

$t = T-1, T-2, \dots, 1, \quad 1 \leq i \leq N$



รูปแสดง ลักษณะของ Backward Algorithm

2.1.5.2 ปัญหาที่ 2:

เป็นการแก้ปัญหาในขั้นนี้ก็คือการเลือกหา state sequence ที่เหมาะสมกับ observation sequence ที่ได้รับ วิธีที่ถูกเลือกนำมาใช้ในการแก้ปัญหานี้ก็คือ การเลือกค่าที่มากที่สุด เพื่อที่จะใช้วิธีนี้เราจะกำหนด

$$\gamma_t(i) = P(q_t = s_i | O, \lambda) \quad (15)$$

แสดงถึง ค่าความน่าจะเป็นที่เวลา t ที่จะอยู่ใน state s_i ที่ได้จาก observation sequence O และโมเดล λ จากสมการที่ (15) สามารถเขียนให้อยู่ในรูปของตัวแปร Forward-Backward ได้ดังนี้

$$\gamma_t(i) = \frac{\alpha_t(i) \beta_t(i)}{p(o | \lambda)} = \frac{\alpha_t(i) \beta_t(i)}{\sum_{i=0}^N \alpha_t(i) \beta_t(i)} \quad (16)$$

โดย $\alpha_t(i)$ จะได้จาก observation sequence o_1, o_2, \dots, o_t จบที่ state s_i ณ เวลา t ส่วน $\beta_t(i)$ จะกระทำกับ observation sequence (ที่เหลืออยู่) $o_{t+1}, o_{t+2}, \dots, o_T$ ที่เริ่มต้นที่ state s_i ที่เวลา t ความถูกต้องเราสามารถวัดได้จาก

$$\sum_{i=1}^N \gamma_t(i) = 1 \quad (17)$$

เราสามารถนำเอา $\gamma_t(i)$ มาใช้ในการแก้ปัญหาการเลือก state ที่ดีที่สุด q_t ที่เวลา t ได้ดังนี้

$$q_t = \arg \min_{1 \leq i \leq N} [\gamma_t(i)] \quad 1 \leq t \leq T \quad (18)$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้ $\delta_t(i) = \max_{q_{t-1}, q_t} P(q_{t-1}, q_t = 1, q_2, \dots, q_t | \lambda)$ อนุญาตให้นำไปใช้ (19) ขนด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2.1.5.2.1 Viterbi Algorithm

เพื่อที่จะหา state sequence ที่ดีที่สุดเพียง Sequence เดียว $[q_1, q_2, q_3, \dots, q_T]$ สำหรับ Sequence ที่ได้รับ

$O = o_1, o_2, o_3, \dots, o_T$ เราจะกำหนด

$\delta_t(i)$ ก็คือ path ที่ได้คะแนนที่สูงที่สุด (ค่า prob ที่มากที่สุด) ที่เวลา t ด้วยค่าที่ได้รับ t ตัวแรก และจบลงที่ state i ดังนั้นเราสามารถเขียนได้เป็น

$$\delta_{t+1} = [\max_j \delta_t(i) a_{ij}] \cdot b_j(o_{t+1}) \quad (20)$$

เพื่อที่เราจะอ้างอิงถึง state sequence ในภายหลัง เราจะเก็บค่า state ของแต่ละครั้งที่มีค่ามากที่สุดไว้สำหรับแต่ละ t และ j โดยที่เราจะเก็บไว้ที่ $\Psi_t(i)$ กระบวนการที่สมบูรณ์สำหรับการหา state sequence ที่ดีที่สุด สามารถแสดงได้ดังนี้

1) ค่าเริ่มต้น

$$\delta_1(i) = \pi_i b_i(o_1), \quad 1 \leq i \leq N \quad (20)$$

$$\Psi_1(i) = 0$$

2) การทำซ้ำ

$$\delta_t(j) = \max_{1 \leq i \leq N} [\delta_{t-1}(i) a_{ij}] b_j(o_t), \quad 2 \leq t \leq T \quad (21)$$

$$\Psi_t(j) = \arg \max_{1 \leq i \leq N} [\delta_{t-1}(i) a_{ij}] \quad \begin{matrix} 2 \leq t \leq T \\ 1 \leq j \leq N \end{matrix} \quad (22)$$

3) การสิ้นสุด

$$P^* = \max_{1 \leq i \leq N} [\delta_T(i)] \quad (23)$$

$$q_T^* = \arg \max_{1 \leq i \leq N} [\delta_T(i)] \quad (24)$$

4) เส้นทางย้อนกลับ

เราจะสังเกตเห็นว่า Viterbi algorithm จะคล้ายๆกับการคำนวณ Forward จะต่างกันก็เพียงจะเป็นการหาค่า max ใน Viterbi ส่วนใน forward จะเป็นการหาค่าโดยการบวก

$$q_t^* = \Psi_{t+1}(q_{t+1}^*), t = T-1, T-2, \dots, 1 \quad (25)$$

2.1.5.3 ปัญหาที่ 3:

เป็นการปรับแต่งตัวแปรของโมเดล (A, B, π) เพื่อให้จะได้ค่าความน่าจะเป็นที่ได้จาก observation sequence มีค่าที่มากที่สุด เราจะใช้วิธีการทำซ้ำโดยใช้วิธี Baum-Welch หรือ gradient

เริ่มแรกเราจะกำหนด $\xi_t(i, j)$ เป็นค่าความน่าจะเป็นที่เวลา t จะอยู่ที่ state s_i และที่เวลา $t+1$ จะอยู่ที่ state s_j ที่ได้จากโมเดล และ observation sequence

$$\xi_t(i, j) = P(q_t = s_i, q_{t+1} = s_j | O, \lambda) \quad (26)$$

เราสามารถเขียนให้อยู่ในรูปของ forward-backward ซึ่งเป็นรูปที่ง่ายได้ใหม่เป็น

$$\begin{aligned} \xi_t(i, j) &= \frac{\alpha_t(i) a_{ij} b_j(o_{t+1}) \beta_{t+1}(j)}{P(O | \lambda)} \\ &= \frac{\alpha_t(i) a_{ij} b_j(o_{t+1}) \beta_{t+1}(j)}{\sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N \alpha_t(i) a_{ij} b_j(o_{t+1}) \beta_{t+1}(j)} \end{aligned} \quad (27)$$

กำหนด $\gamma_t(i)$ เป็นค่าความน่าจะเป็นที่เวลา t จะอยู่ที่ state s_i ที่ได้จาก observation sequence และโมเดล เราสามารถเขียนให้สัมพันธ์กับ $\xi_t(i, j)$ ได้คือ

$$\gamma_t(i) = \sum_{j=1}^N \xi_t(i, j) \quad (28)$$

ถ้าเราทำการบวกค่า $\gamma_t(i)$ ตามดัชนี t เราจะได้ค่าที่แสดงถึงจำนวนการมาถึง state s_i หรือจำนวน transition ที่ออกจาก state s_i (ไม่รวมที่ $t = T$) ซึ่งจะเท่ากับผลบวกของ $\xi_t(i, j)$ ที่ทุกๆค่าของ $(t = 1$ ถึง $t = T-1)$ นั่นก็คือ

$$\sum_{t=1}^{T-1} \gamma_t(i, j) = \text{จำนวน transition ที่ออกจาก } s_i \quad (29)$$

$$\sum_{t=1}^{T-1} \xi_t(i, j) = \text{จำนวน transition ที่ออกจาก } [s_i \rightarrow s_j] \quad (30)$$

จากสูตรที่ได้มานี้เราสามารถนำมาใช้ในการประมาณค่าของตัวแปร HMM เซ็ทของค่าที่ประมาณขึ้นมาใหม่นี้ π, A, B จะเป็น

$$\pi_i = \text{ความถี่ (จำนวนเวลา) ใน state } s_i \text{ ไปยัง state } s_i \quad (31)$$

$$a_{ij} = \frac{\text{จำนวนของ transition state } s_i \text{ ถึง state } s_j}{\text{จำนวนของ transition จาก state } s_i} \quad (32)$$

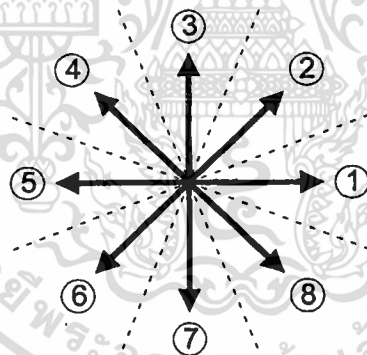
$$= \frac{\sum_{t=1}^{T-1} \xi_t(i, j)}{\sum_{t=1}^{T-1} \gamma_t(i)}$$

$$\begin{aligned} \overline{b_j(k)} &= \frac{\text{จำนวนเวลาใน state } j \text{ และ } V_k}{\text{จำนวนเวลาใน state } j} \\ &= \frac{\sum_{t=1}^T \gamma_t(j)}{\sum_{t=1}^T \gamma_t(j)} \end{aligned} \quad (33)$$

นี่คือการหาค่าของโมเดลใหม่โดยอาศัย observation ที่ต้องการมาปรับโมเดล λ ให้เหมาะสมกับ O นั้นแล้ว กระทำ (24)(25)(26) ซ้ำๆ เพื่อทำการประมาณค่าของโมเดลที่ดีที่สุดที่เหมาะสมขึ้นมาอีก ทำการซ้ำไปเรื่อยๆ จนกว่า จะได้ค่าที่กำหนดจึงจะหยุดการเรียนรู้

2.2 การเปลี่ยนลำดับข้อมูลพิกัดเป็นลำดับข้อมูลทิศทาง

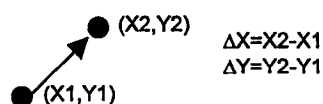
ข้อมูลที่ใช้เป็นอินพุตให้กับฮิดเดนมาร์คอฟโมเดลจะต้องเป็นข้อมูลที่มีลักษณะเป็นข้อมูลแบบลำดับ (Sequence) ดังนั้นเพื่อให้สะดวกและเป็นการเหมาะสม ข้อมูลที่เราได้จากการเขียนของผู้ใช้โปรแกรมเป็นข้อมูลพิกัดงานวิจัยนี้ได้ทำการเปลี่ยนจากข้อมูลพิกัด ไปเป็นข้อมูลทิศทาง 8 ทิศทาง ซึ่งเราจะกำหนดรหัสนี้ไว้ดังรูป



รูปแสดง ลักษณะของรหัสของทิศทางทั้ง 8

ขั้นตอนการเปลี่ยนข้อมูลพิกัดเป็นข้อมูลทิศทาง

1. หาว่าเป็นการเคลื่อนที่ที่มีไปในควอร์ดแตรนที่ใด



- ถ้า $(0 \leq \Delta X \text{ และ } 0 < \Delta Y)$ ดังนั้น จะตกที่ ควอร์ดแตรนที่ที่ 1
- ถ้า $(0 > \Delta X \text{ และ } 0 \leq \Delta Y)$ ดังนั้น จะตกที่ ควอร์ดแตรนที่ที่ 2
- ถ้า $(0 \geq \Delta X \text{ และ } 0 > \Delta Y)$ ดังนั้น จะตกที่ ควอร์ดแตรนที่ที่ 3
- ถ้า $(0 < \Delta X \text{ และ } 0 \geq \Delta Y)$ ดังนั้น จะตกที่ ควอร์ดแตรนที่ที่ 4

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2. มุมที่เกิดขึ้นมีขนาดเท่าไร

$$\theta = \tan^{-1} \frac{|\Delta x|}{|\Delta y|}$$

3. เทียบผลการคำนวณที่ได้มาเป็นข้อมูลทิศทาง

| | Q1 | Q2 | Q3 | Q4 |
|-----------------------------|----|----|----|----|
| $\theta < 22.5$ | 1 | 5 | 5 | 1 |
| $\theta > 67.5$ | 3 | 3 | 7 | 7 |
| $67.5 > \theta > 22.5$ else | 2 | 4 | 6 | 8 |

ในการแปลงพิกัด x, y มาเป็นพิกัดของทิศทาง เป็นการคำนวณในลักษณะของพิกัดดังรูป



แต่เนื่องด้วยพิกัดจอยคอสไมพิวเตอร์จะมีลักษณะดังรูปข้างล่าง ซึ่งกลับกันกับลักษณะพิกัดที่เราใช้ๆกันอยู่



ดังนั้นก่อนการคำนวณในงานวิจัยนี้จะทำการแปลงในพิกัดปกติก่อน

2.3 การเปลี่ยนขนาดของข้อมูล (Scaling)

เนื่องจากการเขียนของ user ต่างคนกันจะมีขนาดของตัวอักษรที่ต่างกัน และสัดส่วนที่ต่างกันออกไป เช่น



และถ้าเรานำ Input นี้ไปใช้ในการจดจำทันที ผลของการจดจำจะแตกต่างกันมาก เนื่องจากคุณ ลักษณะของ Hidden Markov Model เอง นั่นคือ sequence ยิ่งมีความยาวมากเท่าไรค่า prob ของโมเดลที่ได้ก็ยิ่งจะมีค่าน้อยลงไปด้วย ดังนั้นเพื่อให้การเปรียบเทียบผลของการจดจำมีผลที่ใกล้เคียงกัน ไม่ว่าจะเขียนตัวเล็กหรือตัว

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ใหญ่ อย่างไรก็ตาม เราจึงจำเป็นต้องทำการ scaling ให้ Input sequence ที่เราได้มามีจำนวนใกล้เคียง กันมากที่สุด

```

const int standard_size = ??
Procedure Scaling (array input, array new_input)
{
    int input_size = size of input;
    double coeff = input_size / standard_size;
    old_direct = Input[0];
    for (i=1;i<input_size;i++) {
        if (input[i]=old_direct[i])
            count++;
        else {
            repeat = count / coeff;
            if ((repeat%1)>0) // ถ้าเศษมากกว่า 0 ให้เพิ่มขึ้น 1
                repeat = repeat + 1;
            count = 1;
        }
        สร้างข้อมูลทิศทาง old_direct เป็นจำนวน repeat ตัวใน new_input
        old_direct = input[i];
    }
}

```

รูป แสดงอัลกอริทึมของการเปลี่ยนแปลงขนาดของตัวอักษร

2.4 การจัดการส่วนที่ไม่ใช่ข้อมูลในชุดข้อมูล (Noise Detection)

ข้อมูลที่ได้จากการเขียน อาจเกิดการสั้นของสายเนื่องจากการเขียนด้วยอุปกรณ์ เมาส์ ในกรณีที่รายละเอียดของการสั้นนี้มีรายละเอียดที่เล็กกว่าเนื้อหาของข้อมูลจริงๆ ก็สมควรที่จะตัดทิ้งไป ในการทำงานวิจัยนี้ จะถือว่า ในช่วงของข้อมูลใดๆที่เป็นข้อมูลเดียวกันแล้วมีข้อมูลอื่นเป็นจำนวนหนึ่งตัวแทรกอยู่ เราจะถือว่าข้อมูลตัวนั้นคือสิ่งแปลกปลอมของข้อมูลชุดนั้น การแก้ไขก็คือเปลี่ยนข้อมูลตัวนั้นให้เป็นข้อมูลตัวเดียวกันกับข้อมูลในช่วงเดียวกัน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2.5 การหาค่าความน่าจะเป็นของโมเดลเพื่อการทำงานในแบบ On-line

การหาค่าความน่าจะเป็นของโมเดลด้วยชุดของข้อมูลใดๆ ในงานวิจัยนี้ได้พิจารณาถึงสมการ forward ซึ่งเป็นสมการที่เป็นรากฐานในการคำนวณหาค่าความน่าจะเป็นของโมเดล ได้ว่าสมการนี้ การคำนวณค่า ณ เวลา t จะไม่มีการนำค่าใดๆ ในช่วง $t+1$ มาเกี่ยวข้อง ดังนั้นเพื่อการประยุกต์ใช้เพื่อการทำงานแบบ On-line เราสามารถปรับเปลี่ยนสมการ forward เป็น

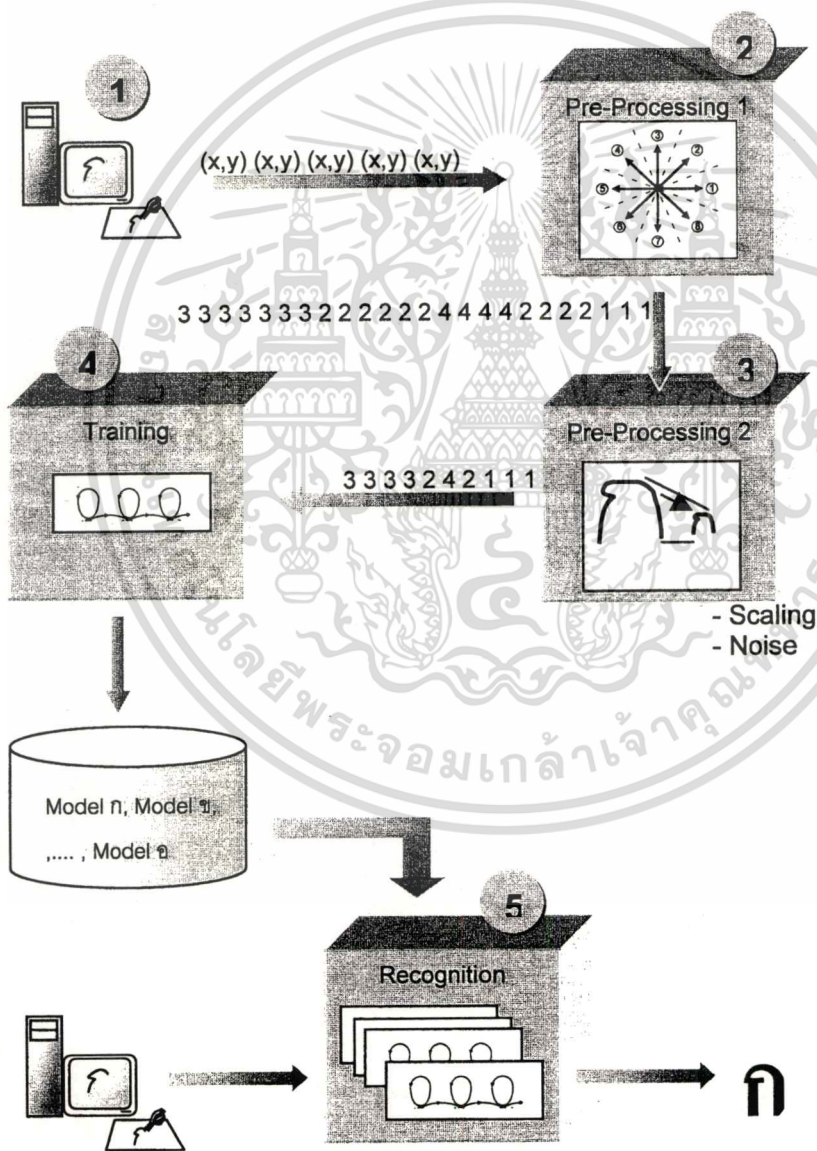
| | เดิม | เปลี่ยนเป็น |
|-------------------|---|---|
| ลักษณะของเมทริก | $\alpha_t(i)$ | $\alpha(i)$ |
| รอบแรกของการคำนวณ | $\alpha_1(i) = \pi_i b_i(o_1)$ | $\alpha(i) = \pi_i b_i(o_1)$ |
| รอบต่อไป | $\alpha_{t+1}(j) = \left[\sum_{i=1}^N \alpha_t(i) a_{ij} \right] b_j(o_{t+1})$ | $\alpha^*(j) = \left[\sum_{i=1}^N \alpha(i) a_{ij} \right] b_j(o)$ |

ที่ต้องทำเช่นนี้เนื่องด้วยถ้าเราต้องทำการสมการ forward ทุกครั้งในการคำนวณหาค่าความน่าจะเป็นของโมเดลการพัฒนาแบบ On-line จะทำให้การคำนวณช้ามาก ยิ่งในชุดข้อมูลที่มีจำนวนข้อมูลมากๆ ด้วยแล้ว ดังนั้นในแต่ละเวลา t เราสามารถหาค่าความน่าจะเป็นของโมเดลได้โดย

$$P(o_t) = \sum_{i=1}^N \alpha(i)$$

บทที่ 3 กรรมวิธีการวิจัย

3.1 วิธีการดำเนินการศึกษา



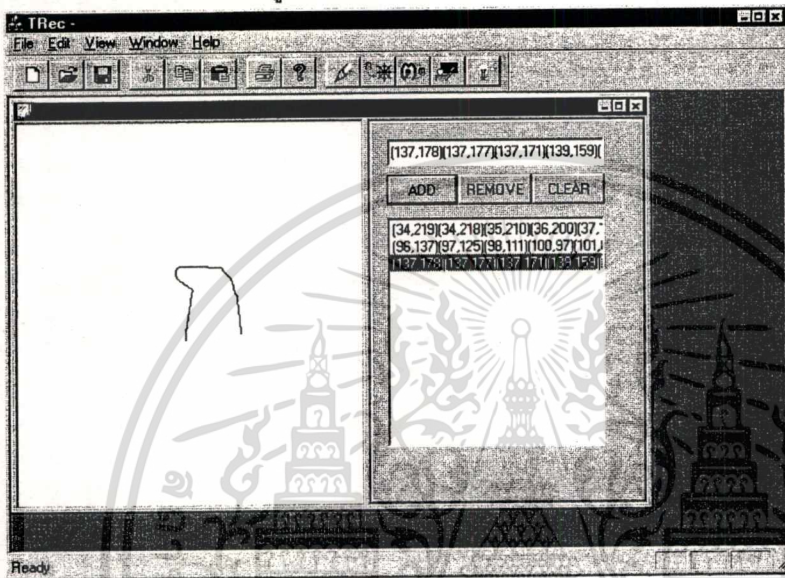
รูป Process Diagram ของระบบการจดจำตัวอักษรเขียนภาษาไทย

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3.1.1 กระบวนการรับข้อมูลอินพุท

เป็นกระบวนการที่รับข้อมูลจาก user เป็นลำดับของพิกัด(x,y) ที่เกิดจากการลากเส้นของผู้เขียนบนอุปกรณ์อินพุท ซึ่งสัมพันธ์กับพิกัดบนจอภาพ

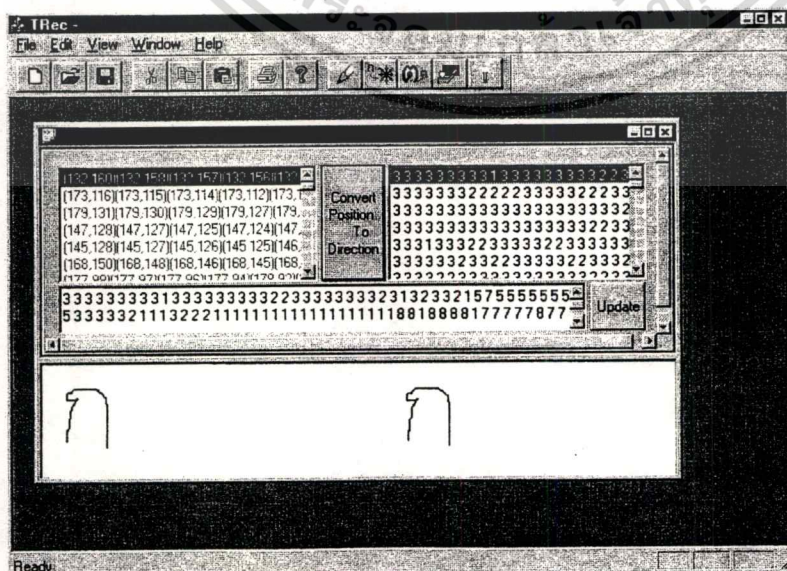
จุดประสงค์ของการพัฒนาในส่วนนี้ ก็เพื่อที่จะเก็บข้อมูลตัวอักษรจากผู้เขียนในลักษณะของข้อมูลดิบ เพื่อการนำกลับมาใช้ใหม่ของข้อมูล



3.1.2 กระบวนการปรับแต่งข้อมูลอินพุทเบื้องต้นครั้งที่ 1

เป็นกระบวนการที่จะทำการแปลงลำดับของข้อมูลในระบบพิกัด(x,y) ไปเป็นลำดับของข้อมูลในระบบทิศทาง

จุดประสงค์ เพื่อแปลงข้อมูลดิบที่ได้มาอยู่ในลักษณะที่เหมาะสมที่จะนำไปใช้กับ ฮิตเดนมาร์คคอร์ฟโมเดล



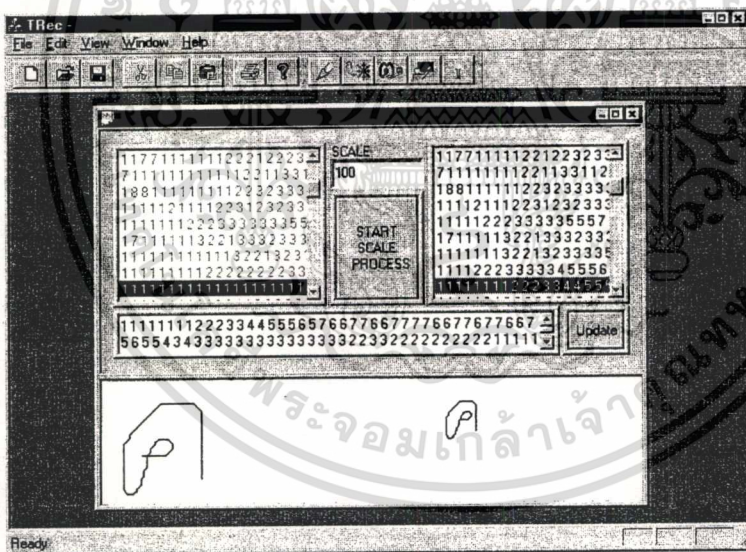
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3.1.3 กระบวนการปรับแต่งข้อมูลอินพุทเบื้องต้นครั้งที่ 2

ข้อมูลที่ได้มาจากกระบวนการ 3.1.3 เป็นการแปลงข้อมูลตรงๆ ซึ่งโดยธรรมชาติของผู้เขียนแต่ละคน หรือแม้กระทั่งคนคนเดียว ในการเขียนตัวหนังสือแต่ละครั้งก็จะมีลักษณะที่ต่างออกไป บนความแตกต่างอันนี้อาจทำให้เกิดความเพี้ยนของข้อมูลในการวิจัย ดังนั้นงานวิจัยนี้จึงได้พยายามที่จะขจัดความความผิดเพี้ยน หรือ ป้องกันความผิดพลาดในเบื้องต้นบางส่วน

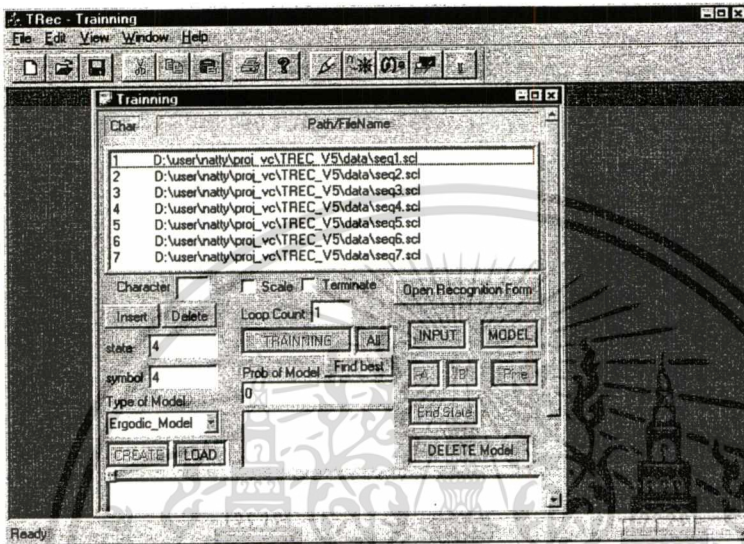
Scaling : ใน Process นี้ อินพุทที่เข้ามาจากผู้เขียนที่ต่างกัน จะมีขนาดของตัว อักษรที่ต่างกัน แต่เนื่องด้วยไม่ว่าตัวอักษรจะมีขนาดต่างกันสักเท่าไร โดยลักษณะการเขียนที่ถูกต้อง ลำดับของข้อมูลที่ได้ก็จะมีภาพรวมที่เหมือนกัน ดังนั้นงานวิจัยนี้จึงได้ทำการปรับขนาดอินพุทที่ได้จากผู้เขียนรายต่างๆ ให้มีขนาดที่ใกล้เคียงกัน เพื่อเป็นพยายามจัดให้ช่วงของรายละเอียดต่างๆ อยู่ในระยะเวลาช่วงเดียวกัน เพื่อมิให้มีการเอนเอียงของโมเดลไปที่ตัวอินพุทตัวใดตัวหนึ่งมากเกินไปในช่วงของการฝึกสอน

Noise Detection : ในการเขียนของผู้เขียนแต่ละครั้ง เนื่องด้วยความสามารถในการควบคุมอุปกรณ์ หรือ เนื่องด้วยคุณสมบัติบางประการของอุปกรณ์ที่ใช้ในการเขียน อาจจะทำให้ เกิดการสั่นของเส้น (noise) จึงมีความจำเป็นที่จะต้องจัดรายละเอียดประเภทนั้นออกไปจาก เนื้อข้อมูลจริงๆ เพื่อให้ข้อมูลที่เข้าไปใน process มีความถูกต้องที่สุด



3.1.4 กระบวนการฝึกสอนโมเดล

ลำดับของข้อมูลที่เข้าสู่กระบวนการนี้ จะถูกนำไปใช้ในการฝึกสอนให้กับฮิดเดนมาร์คอฟโมเดล โดยที่ User สามารถที่จะปรับหรือตั้งค่าตัวแปรต่างๆได้ พร้อมกันนั้นยังสามารถดูค่าตัวแปรต่างๆที่สัมพันธ์กันกับโมเดลได้ เช่น A, B, π และยังสามารถแสดงรูปร่างของ Model ออกมาในรูปแบบของกราฟฟิก



3.1.4.1 การเลือกค่าประมาณเริ่มต้น

ปัจจัยหนึ่งที่น่าสนใจของการปรับแต่งฮิดเดนมาร์คอฟโมเดลในการจดจำก็คือ การเลือกค่าประมาณเริ่มต้นให้กับส่วนประกอบต่างๆของ ฮิดเดนมาร์คอฟโมเดล ซึ่งจะเป็นประเด็นที่เราจะต้องพิจารณา

3.1.4.1.1 การกำหนดค่าให้แมทริก π

ในการวิจัยนี้ เลือกที่จะกำหนดค่าเริ่มต้นด้วยค่าที่เท่ากัน

$$\pi_i = 1/N$$

ด้วยเหตุที่ต้องการสร้างสภาพเอื้อต่อการเริ่มต้นที่ทุกๆ state ได้เท่าๆกัน

3.1.4.1.2 การกำหนดค่าให้แมทริก A และ B

ค่าเริ่มต้นที่ได้นี้จะได้มาจากการสุ่มโดยที่ค่าไม่เท่ากับศูนย์ และจะต้องถูกต้องตามข้อกำหนดข้างล่างนี้ด้วย

$$\sum_{j=1}^N a_{ij} = 1, \quad i=1,2, 3, \dots, N$$

$$\sum_{k=1}^M b_j(k) = 1,$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3.2 เครื่องมือที่ใช้ในการทำวิจัย

ในการดำเนินการวิจัยนี้ ผู้วิจัยได้ใช้อุปกรณ์ในการดำเนินการวิจัย ในส่วนของ hardware และ software ดังต่อไปนี้

1.2.1 ฮาร์ดแวร์

- หน่วยประมวลผลกลาง Pentium
- ความถี่ เมกกะเฮิร์ต
- หน่วยความจำ 128 เมกกะไบต์
- ความจุจานบันทึกแบบแข็ง 4 กิกะไบต์
- Mouse Pen (Genius, Model : EasyPen)

1.2.2 ซอร์ฟแวร์

- Microsoft Windows 98
- Microsoft Visual C++ version 5.0

3.3 ขั้นตอนการทำวิจัย

1. ฝึกสอนโมเดลด้วยข้อมูลที่เตรียมไว้เบื้องต้น(ชุดทดสอบ)
2. ทดสอบโมเดลที่ได้จากการฝึกสอนด้วยข้อมูลจากชุดทดสอบ
3. ทดสอบโมเดลที่ได้จากการเขียนโดยผู้ใช้
4. ปรับแต่งในส่วนต่างๆ(อินพุท, เอาท์พุท และ กระบวนการ)
5. ประเมินผลที่ได้รับจากการทดลอง

บทที่ 4

ผลการวิจัย

การวิจัยได้ทำการ train แต่ละ model โดยมีสภาวะแวดล้อมต่างๆดังนี้

1) ตัวอักษรที่ทำการทดลอง : ตัวอักษรพยางค์ที่มีลักษณะการเขียนให้สำเร็จตามรูปแบบด้วยการยกปากกาเพียงครั้งเดียว (38 ตัวอักษร) นั่นก็คือ

ก ข ค ง จ ฉ ช ซ ฌ ฎ ฏ ท ธ ต ถ ท ธ น บ ป ผ ฝ พ ฟ ภ ม ย ร ล ว ส ห พื อ ฮ

- 2) จำนวนลำดับข้อมูลที่ใช้ในการฝึกจำแต่ละโมเดลประมาณ 60 ชุด/ 1 ตัวอักษร
- 3) เพิ่มการพิจารณา state จบของโมเดล

4.1 ผลความถูกต้องจากการทดลองกับชุดข้อมูลที่ใช้ในการฝึกหัด

4.1.1 ผลเปอร์เซ็นต์ความถูกต้องของ Ergodic Model กับชุดข้อมูลตัวอักษรต่างๆ

| ตัวอักษร | Seq No. | ครั้งที่ 1 | | ครั้งที่ 2 | |
|----------|---------|------------|------------------|------------|------------------|
| | | ปกติ | ปกติ + terminate | ปกติ | ปกติ + terminate |
| ก | 60 | 93.33333 | 93.33333 | 95.00000 | 95.00000 |
| ข | 60 | 96.66667 | 98.33333 | 70.00000 | 88.33333 |
| ค | 57 | 8.771930 | 10.52632 | 40.35088 | 47.36842 |
| ด | 62 | 98.38710 | 100 | 24.19355 | 32.25806 |
| ด | 60 | 91.66667 | 91.66667 | 80.00000 | 80.00000 |
| ง | 59 | 5.084746 | 84.74576 | 40.67797 | 45.76271 |
| จ | 60 | 83.33333 | 90.00000 | 100 | 100 |
| ฉ | 60 | 90.00000 | 96.66667 | 86.66667 | 96.66667 |
| ช | 59 | 83.05085 | 84.74576 | 86.44068 | 88.13559 |
| ซ | 59 | 100 | 100 | 100 | 100 |
| ฌ | 60 | 75.00000 | 75.00000 | 100 | 100 |
| ฎ | 58 | 77.58621 | 77.58621 | 100 | 100 |
| ฏ | 61 | 96.72131 | 96.72131 | 88.52459 | 88.52459 |
| ท | 60 | 81.66667 | 96.66667 | 45.00000 | 53.33333 |
| ธ | 55 | 100 | 100 | 76.36364 | 80.00000 |
| ถ | 62 | 100 | 100 | 98.38710 | 98.38710 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | | | |
|--------------------------|----|-----------------|-----------------|-----------------|-----------------|
| ด | 54 | 62.96296 | 79.62963 | 66.66667 | 75.92593 |
| ต | 59 | 6.779661 | 33.89831 | 13.55932 | 20.33898 |
| ถ | 61 | 11.47541 | 11.47541 | 62.29508 | 63.93443 |
| ท | 61 | 45.90164 | 47.54098 | 19.67213 | 55.73770 |
| ธ | 61 | 75.40984 | 78.68852 | 98.36066 | 98.36066 |
| น | 59 | 81.35593 | 83.05085 | 96.61017 | 96.61017 |
| บ | 63 | 26.98413 | 44.44444 | 11.11111 | 19.04762 |
| ป | 61 | 19.67213 | 31.14754 | 22.95082 | 27.86885 |
| ผ | 61 | 65.57377 | 75.40984 | 55.73770 | 62.29508 |
| ฝ | 59 | 44.06780 | 47.45763 | 67.79661 | 67.79661 |
| พ | 62 | 69.35484 | 77.41935 | 61.29032 | 61.29032 |
| ฟ | 61 | 44.26230 | 50.81967 | 80.32787 | 80.32787 |
| ภ | 64 | 96.87500 | 98.43750 | 96.87500 | 96.87500 |
| ม | 63 | 95.23810 | 95.23810 | 96.82540 | 96.82540 |
| ย | 68 | 98.52941 | 98.52941 | 97.05882 | 1.470588 |
| ร | 63 | 90.47619 | 93.65079 | 92.06349 | 96.82540 |
| ล | 64 | 78.12500 | 79.68750 | 60.93750 | 62.50000 |
| ว | 61 | 67.21311 | 67.21311 | 100 | 100 |
| ห | 64 | 85.93750 | 87.50000 | 96.87500 | 100 |
| ฬ | 72 | 100 | 100 | 100 | 100 |
| อ | 64 | 98.43750 | 100 | 92.18750 | 96.87500 |
| ย | 60 | 96.66667 | 100 | 100 | 100 |
| เปอร์เซ็นต์เฉลี่ย | | 72.17283 | 78.34817 | 74.23174 | 75.64935 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

4.1.2 ผลเปอร์เซ็นต์ความถูกต้องของ Left-Right กับชุดข้อมูลตัวอักษรต่างๆ

| ตัวอักษร | Seq No. | ครั้งที่1 | | ครั้งที่2 | |
|----------|---------|-----------|------------------|-----------|------------------|
| | | ปกติ | ปกติ + terminate | ปกติ | ปกติ + terminate |
| ก | 60 | 100 | 100 | 100 | 100 |
| ข | 60 | 100 | 61.66667 | 61.66667 | 61.66667 |
| ฃ | 57 | 56.14035 | 17.54386 | 17.54386 | 36.84211 |
| ค | 62 | 29.03226 | 48.38710 | 48.38710 | 72.58065 |
| ฅ | 60 | 1.666667 | 76.66667 | 76.66667 | 81.66667 |
| ง | 59 | 8.474576 | 1.694915 | 0 | 18.64407 |
| จ | 60 | 41.66667 | 13.33333 | 100 | 18.33333 |
| ฉ | 60 | 1.666667 | 3.333333 | 3.333333 | 1.666667 |
| ช | 59 | 15.25424 | 18.64407 | 18.64407 | 15.25424 |
| ฌ | 59 | 30.50847 | 16.94915 | 16.94915 | 37.28814 |
| ฉ | 60 | 0 | 70.00000 | 0 | 6.666667 |
| ฎ | 58 | 100 | 93.10345 | 93.10345 | 96.55172 |
| ฏ | 61 | 90.16393 | 91.80328 | 91.80328 | 65.57377 |
| ท | 60 | 76.66667 | 80.00000 | 80.00000 | 91.66667 |
| ฒ | 55 | 81.81818 | 80.00000 | 80.00000 | 81.81818 |
| ณ | 62 | 25.80645 | 75.80645 | 75.80645 | 83.87097 |
| ด | 54 | 25.92593 | 29.62963 | 29.62963 | 31.48148 |
| ต | 59 | 49.15254 | 28.81356 | 28.81356 | 1.694915 |
| ถ | 61 | 8.196721 | 1.639344 | 1.639344 | 8.196721 |
| ท | 61 | 11.47541 | 8.196721 | 8.196721 | 11.47541 |
| ธ | 61 | 27.86885 | 19.67213 | 19.67213 | 100 |
| น | 59 | 15.25424 | 38.98305 | 38.98305 | 16.94915 |
| บ | 63 | 26.98413 | 30.15873 | 30.15873 | 17.46032 |
| ป | 61 | 1.639344 | 9.836066 | 9.836066 | 1.639344 |
| ผ | 61 | 0 | 0 | 0 | 9.836066 |
| ฝ | 59 | 100 | 100 | 100 | 84.74576 |
| พ | 62 | 59.67742 | 85.48387 | 85.48387 | 79.03226 |
| ฟ | 61 | 85.24590 | 39.34426 | 39.34426 | 44.26230 |
| ภ | 64 | 100 | 76.56250 | 76.56250 | 100 |
| ม | 63 | 4.761905 | 4.761905 | 4.761905 | 7.936508 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับใช้ภายในเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ในการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | | | |
|--------------------------|----|-----------------|-----------------|-----------------|-----------------|
| ย | 68 | 16.17647 | 97.05882 | 97.05882 | 66.17647 |
| ร | 63 | 100 | 95.23810 | 95.23810 | 55.55556 |
| ล | 64 | 95.31250 | 98.43750 | 98.43750 | 100 |
| ว | 61 | 90.16393 | 100 | 100 | 100 |
| ท | 64 | 96.87500 | 92.18750 | 92.18750 | 100 |
| พ | 72 | 40.27778 | 37.50000 | 37.50000 | 43.05556 |
| อ | 64 | 93.75000 | 37.50000 | 37.50000 | 81.25000 |
| ย | 60 | 60.00000 | 75.00000 | 75.00000 | 98.33333 |
| เปอร์เซ็นต์เฉลี่ย | | 49.14745 | 51.44568 | 51.83968 | 53.39925 |



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

4.1.3 ผลเปอร์เซ็นต์ความถูกต้องของ Model กับชุดข้อมูลทดสอบ

| ตัวอักษร | Seq No. | Ergodic-Hmm | | Left-Right | |
|----------|---------|-------------|------------------|------------|------------------|
| | | ปกติ | ปกติ + terminate | ปกติ | ปกติ + terminate |
| ก | 60 | 25.00000 | 21.66667 | 71.66667 | 81.66667 |
| ข | 60 | 0 | 0 | 0 | 0 |
| ฃ | 57 | 5.000000 | 3.333333 | 3.333333 | 3.333333 |
| ค | 62 | 20.00000 | 20.00000 | 75.00000 | 75.00000 |
| ฅ | 60 | 55.55556 | 57.14286 | 84.12698 | 0 |
| ง | 59 | 27.86885 | 31.14754 | 0 | 0 |
| จ | 60 | 71.66667 | 73.33333 | 3.333333 | 3.333333 |
| ฉ | 60 | 81.66667 | 96.66667 | 0 | 0 |
| ช | 59 | 41.66667 | 65.00000 | 3.333333 | 3.333333 |
| ฌ | 59 | 76.66667 | 75.00000 | 60.00000 | 60.00000 |
| ฉ | 60 | 53.33333 | 41.66667 | 1.666667 | 1.666667 |
| ญ | 58 | 0 | 0 | 70.96774 | 70.96774 |
| ฎ | 61 | 46.77419 | 48.38710 | 33.87097 | 33.87097 |
| ฏ | 60 | 1.639344 | 4.918033 | 34.42623 | 34.42623 |
| ฒ | 55 | 26.66667 | 28.33333 | 65.00000 | 65.00000 |
| ณ | 62 | 48.38710 | 51.61290 | 62.90323 | 62.90323 |
| ด | 54 | 9.523810 | 31.74603 | 4.761905 | 4.761905 |
| ต | 59 | 3.921569 | 9.803922 | 9.803922 | 9.803922 |
| ถ | 61 | 9.230769 | 10.76923 | 0 | 0 |
| ท | 61 | 0 | 0 | 0 | 0 |
| ธ | 61 | 17.74194 | 19.35484 | 100 | 100 |
| น | 59 | 96.72131 | 98.36066 | 3.278689 | 3.278689 |
| บ | 63 | 1.666667 | 13.33333 | 13.33333 | 13.33333 |
| ป | 61 | 3.225806 | 4.838710 | 0 | 0 |
| ผ | 61 | 51.66667 | 51.66667 | 20.00000 | 20.00000 |
| ฝ | 59 | 48.38710 | 50.00000 | 98.38710 | 98.38710 |
| พ | 62 | 31.74603 | 92.06349 | 77.77778 | 77.77778 |
| ฟ | 61 | 88.52459 | 0 | 21.31148 | 21.31148 |
| ภ | 64 | 94.33962 | 94.33962 | 81.13208 | 81.13208 |
| ม | 63 | 76.92308 | 78.46154 | 9.230769 | 9.230769 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนลิขสิทธิ์ในการใช้ในเชิงพาณิชย์ การศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปเผยแพร่โดยไม่ขออนุญาตจากเจ้าของลิขสิทธิ์

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | | | |
|-------------------|----|----------|----------|----------|----------|
| ย | 68 | 0 | 0 | 41.66667 | 41.66667 |
| ร | 63 | 79.66102 | 86.44068 | 25.42373 | 25.42373 |
| ล | 64 | 68.18182 | 69.69697 | 98.48485 | 100 |
| ว | 61 | 58.33333 | 60.00000 | 100 | 100 |
| ห | 64 | 88.70968 | 88.70968 | 91.93548 | 91.93548 |
| ฬ | 72 | 1.000000 | 100 | 34.92063 | 34.92063 |
| อ | 64 | 64.91228 | 78.94737 | 56.14035 | 56.14035 |
| ย | 60 | 79.16667 | 88.88889 | 72.22222 | 72.22222 |
| เปอร์เซ็นต์เฉลี่ย | | 40.9 | 45.9 | 40.2 | 38.3 |



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

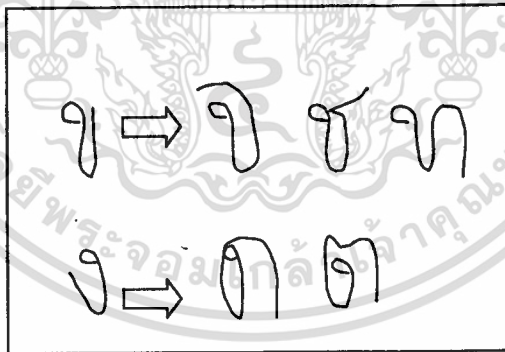
บทที่ 5

สรุป

การศึกษาวิจัยครั้งนี้มีจุดประสงค์เพื่อออกแบบและพัฒนาการนำเอาฮิดเดนมาร์คอฟโมเดลมาประยุกต์ เพื่อใช้ในการจดจำตัวอักษรเขียนภาษาไทย โดยการประเมินผลการวิจัยครั้งนี้จะประเมินออกมาจากเปอร์เซ็นต์ความถูกต้องของผลลัพธ์ที่ได้จากการจดจำ

5.1 ผลที่ได้รับ

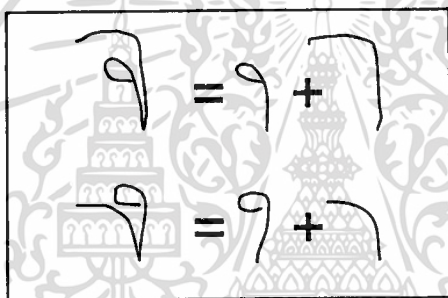
1. ทราบว่าฮิดเดนมาร์คอฟโมเดลสามารถจำข้อมูลลำดับใดๆ โดยง่ายดั่งนั้นด้วยโปรแกรมเดียวกันนี้ก็สามารถนำไปประยุกต์ใช้กับการจดจำลายมือเขียนภาษาไทยในเบื้องต้นได้
2. ในกรณีที่ผลการทดลองออกมาค่อนข้างต่ำเนื่องด้วยปัญหาทางด้านต่างๆเช่นลักษณะของการเขียนตัวอักษร ถ้าเราจะคิดเฉพาะในส่วนของฮิดเดนมาร์คอฟโมเดล ปัญหาที่พบเนื่องมาจากตัวอักษรภาษาไทยหลายตัวที่มีลักษณะเป็นส่วนประกอบของตัวอื่น เช่น ขง ฯลฯ เมื่อเป็นเช่นนี้จึงทำให้ โมเดลของตัวอักษรที่เป็นส่วนประกอบของตัวอักษรอื่นจะมีคู่แข่งมากกว่าเดิม



รูป ตัวอย่างตัวอักษรที่เป็นส่วนประกอบของตัวอักษรอื่น

5.2 อุปสรรคและความผิดพลาด

- ด้วยลักษณะการเรียนรู้ของฮิดเดนมาร์คอฟโมเดลในการเรียนรู้ที่จะมีการกongan ของข้อมูลที่ state ส่วนหน้า พร้อมกันนั้นในกรณีที่ชุดอินพุตที่มีขนาดยาว การกongan ที่ส่วนหน้าในการฝึกหัดนี้เอง จึงทำให้เป็นไปได้สูงที่ state แรกจะมีความน่าจะเป็นของจำนวนอินพุตที่เกิดขึ้นได้เป็นจำนวนมาก จึงทำให้โอกาสในการแยก ชุดข้อมูล ที่ไม่ถูกต้องออกไปในช่วงแรกมีน้อยลงตามด้วย
ยิ่งในโมเดล Left-Right การที่ state มากองที่ส่วนหลังจะเป็นลักษณะที่จะพบเสมอ (ดูได้ใน Appendix)
- ข้อมูลที่ได้จากอุปกรณ์เมาส์ หรือเมาส์펜 คุณภาพของข้อมูลที่ได้ออกมาต่างจากตัวอักษรที่เกิดจากการเขียนกับกระดาษจริงๆ ที่สำคัญในส่วนของการเริ่มต้น และการจบของตัวอักษร จะเกิดการกวัดซึ่งทำให้ข้อมูลมีการผิดเพี้ยนไป
- ในตัวอักษรที่มีความคล้ายในช่วงเริ่มต้นของการเขียน ประกอบกับลักษณะของโมเดลที่มีการกongan ของโมเดลที่ state ห้ายๆ ดังนั้นจึงเกิดโอกาสผิดพลาดได้สูงมาก



5.3 ข้อเสนอแนะ

- ในอนาคตสามารถนำไปพัฒนาเพิ่ม เพื่อจดจำตัวอักษรลายมือเขียน ที่มีการยกปากกามากกว่าหนึ่งครั้ง แนวทางการพัฒนา เราสามารถที่เพิ่มรหัสสำหรับการยกปากกา หรือสามารถพิจารณาในลักษณะของชุดข้อมูลของการยกปากกา (พิจารณาในลักษณะลำดับชั้น)
- ในตัวอักษรที่มีองค์ประกอบมากๆ ควรจะมีการเพิ่มจำนวน state ของโมเดลนั้นๆ ให้เหมาะสม(มากกว่าตัวปกติ)
- นอกจากการจดจำข้อมูลตรงๆแล้ว บัจจัยอื่นๆ หรือรายละเอียดอื่นๆตามลักษณะของข้อมูล สมควรที่จะนำมาประกอบในการพิจารณาให้มากกว่านี้ เช่น นำเอา ลักษณะของหัวตัวอักษร หรือ นำเอาทิศทางด้านควอเทรนธ์ มาผสมประกอบในการกำหนดรหัสของทิศทาง

บรรณานุกรม

A.J.Elms "A connected acter recogniser using Level Building of HMMs". UK.

Biing-Hwang Juang and Lawrence Rabiner. 1993. **Fundamentals of Speech Recognition**, Prentice Hall: TK7895.S65R33.

L.R. Rabiner. Feb 1989. "A Tutorial on Hidden Markov Models and Selected Applications in Speech Recognition", Proc. IEEE. vol. 77. no. 2.

"On-Line Recognition of Handwritten Chinese acters Based on Hidden Markov Models".
1997. Pattern Recognition Vol.30 No.9 pp 1489-1500.



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ภาคผนวก ก.

ผลการทดลองที่ 1

Ergodic Model without Terminate State Condition

| File Name | Seq.No. | % ความถูกต้อง | % ความผิดพลาด |
|-----------|---------|-------------------|---|
| ก | 60 | ก = 9.333333e-001 | ข = 1.666667e-002 ฅ = 5.000000e-002 |
| ข | 60 | ข = 9.666667e-001 | ท = 1.666667e-002 ป = 1.666667e-002 |
| ข | 57 | ข = 8771930e-002 | ฅ = 3.508772e-002 ท = 7.017544e-001 ท = 1.578947e-001 ท = 1.754386e-002 |
| ค | 62 | ค = 9.838710e-001 | ฟ = 1.612903e-002 |
| ฅ | 60 | ฅ = 9.166667e-001 | ท = 5.000000e-002 ฅ = 3.333333e-002 |
| ง | 59 | ง = 5.084746e-002 | ฎ = 3.728814e-001 ฅ = 8.474576e-002 ฅ = 1.694915e-002 ค = 3.220339e-001 ท = 3.389831e-002 ท = 6.779661e-002 ม = 5.084746e-002 |
| จ | 60 | จ = 8.333333e-001 | ธ = 1.666667e-002 ภ = 1.666667e-002 ล = 5.000000e-002 ฟ = 8.333333e-002 |
| ฉ | 60 | ฉ = 9.000000e-001 | น = 8.333333e-002 ฟ = 1.666667e-002 |
| ช | 59 | ช = 8.305085e-001 | ช = 1.694915e-002 ฎ = 3.389831e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเฉพาะที่โครงการวิจัยนี้ ไม่สามารถนำไปใช้ประโยชน์อื่นใด

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|--------------------------|---|
| | | | $\eta = 1.694915e-002$ $\theta = 3.389831e-002$ $\rho = 1.694915e-002$ $\varphi = 5.084746e-002$ |
| ๑ | 59 | $\alpha = 1.000000e+000$ | |
| ฅ | 60 | $\omega = 7.500000e-001$ | $\chi = 1.666667e-002$ $\nu = 2.333333e-001$ |
| ฎ | 58 | $\zeta = 7.758621e-001$ | $\eta = 2.241379e-001$ |
| ฏ | 61 | $\xi = 9.672131e-001$ | $\eta = 3.278689e-002$ |
| ๑ | 60 | $\alpha = 8.166667e-001$ | $\chi = 1.833333e-001$ |
| ฅ | 55 | $\omega = 1.000000e+000$ | |
| ณ | 62 | $\nu = 1.000000e+000$ | |
| ด | 54 | $\delta = 6.296296e-001$ | $\chi = 1.851852e-002$ $\theta = 1.851852e-002$ $\omega = 2.962963e-001$ $\nu = 3.703704e-002$ |
| ต | 59 | $\delta = 6.779661e-002$ | $\chi = 3.389831e-002$ $\omega = 8.474576e-001$ $\delta = 3.389831e-002$ $\eta = 1.694915e-002$ |
| ถ | 61 | $\theta = 1.147541e-001$ | $\alpha = 4.918033e-002$ $\nu = 8.360656e-001$ |
| ท | 61 | $\alpha = 4.590164e-001$ | $\omega = 3.278689e-002$ $\delta = 2.295082e-001$ $\nu = 2.131148e-001$ $\eta = 1.639344e-002$ $\rho = 1.639344e-002$ $\eta = 3.278689e-002$ |
| ธ | 61 | $\theta = 7.540984e-001$ | $\alpha = 4.918033e-002$ $\alpha = 1.311475e-001$ $\alpha = 1.639344e-002$ $\varphi = 4.918033e-002$ |
| น | 59 | $\nu = 8.135593e-001$ | $\chi = 1.694915e-002$ |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้เผยแพร่ไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-----------------------------------|--|
| | | | $\text{ฅ} = 3.389831\text{e-}002$ $\text{ด} = 6.779661\text{e-}002$ $\text{ป} = 1.694915\text{e-}002$ $\text{ม} = 1.694915\text{e-}002$ $\text{ท} = 3.389831\text{e-}002$ |
| บ | 63 | $\text{ป} = 2.698413\text{e-}001$ | $\text{ช} = 3.174603\text{e-}001$ $\text{ซ} = 7.936508\text{e-}002$ $\text{ป} = 9.523810\text{e-}002$ $\text{ท} = 2.380952\text{e-}001$ |
| ป | 61 | $\text{ป} = 1.967213\text{e-}001$ | $\text{ช} = 3.114754\text{e-}001$ $\text{ป} = 4.590164\text{e-}001$ $\text{ท} = 3.278689\text{e-}002$ |
| ฅ | 61 | $\text{ฅ} = 6.557377\text{e-}001$ | $\text{ค} = 3.278689\text{e-}002$ $\text{ช} = 1.639344\text{e-}002$ $\text{ฅ} = 1.311475\text{e-}001$ $\text{ย} = 1.639344\text{e-}002$ $\text{ท} = 1.475410\text{e-}001$ |
| ฅ | 59 | $\text{ฅ} = 4.406780\text{e-}001$ | $\text{ค} = 1.694915\text{e-}002$ $\text{ช} = 1.694915\text{e-}002$ $\text{ฅ} = 2.881356\text{e-}001$ $\text{ย} = 1.864407\text{e-}001$ $\text{ท} = 5.084746\text{e-}002$ |
| ท | 62 | $\text{ท} = 6.935484\text{e-}001$ | $\text{ท} = 1.612903\text{e-}002$ $\text{น} = 3.225806\text{e-}002$ $\text{ท} = 1.451613\text{e-}001$ $\text{ท} = 1.129032\text{e-}001$ |
| ท | 61 | $\text{ท} = 4.426230\text{e-}001$ | $\text{ฅ} = 1.639344\text{e-}002$ $\text{ท} = 1.639344\text{e-}002$ $\text{บ} = 6.557377\text{e-}002$ $\text{ป} = 1.639344\text{e-}002$ $\text{ท} = 2.950820\text{e-}001$ $\text{ท} = 1.475410\text{e-}001$ |
| ภ | 64 | $\text{ภ} = 9.687500\text{e-}001$ | $\text{ฎ} = 1.562500\text{e-}002$ |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่ลงวันไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-------------------|--|
| | | | ฟ = 1.562500e-002 |
| ม | 63 | ม = 9.523810e-001 | ข = 3.174603e-002 ฅ = 1.587302e-002 |
| ย | 68 | ย = 9.852941e-001 | ช = 1.470588e-002 |
| ร | 63 | ร = 9.047619e-001 | ฎ = 1.587302e-002 ฏ = 4.761905e-002 ภ = 1.587302e-002 ฉ = 1.587302e-002 |
| ล | 64 | ล = 7.812500e-001 | จ = 1.562500e-002 ช = 1.562500e-002 ฅ = 4.687500e-002 ณ = 3.125000e-002 ภ = 4.687500e-002 ฟ = 6.250000e-002 |
| ว | 61 | ว = 6.721311e-001 | ฉ = 3.278689e-001 |
| ห | 64 | ห = 8.593750e-001 | น = 1.562500e-002 ภ = 9.375000e-002 ฟ = 3.125000e-002 |
| ฬ | 72 | ฬ = 1.000000e+000 | |
| อ | 64 | อ = 9.843750e-001 | ช = 1.562500e-002 |
| ฮ | 60 | ฮ = 9.666667e-001 | อ = 3.333333e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ผลการทดลองที่ 2

Ergodic Model with Terminate State Condition

| File-Name | Seq No. | % ความถูกต้อง | % ความผิดพลาด. |
|-----------|---------|-------------------|---|
| ก | 60 | ก = 9.333333e-001 | ข = 1.666667e-002 ณ = 5.000000e-002 |
| ข | 60 | ข = 9.833333e-001 | ป = 1.666667e-002 |
| ข | 57 | ข = 1.052632e-001 | ง = 3.508772e-002 ช = 7.543860e-001 ฑ = 1.052632e-001 |
| ค | 62 | ค = 1.000000e+000 | |
| ฆ | 60 | ฆ = 9.166667e-001 | ช = 5.000000e-002 ณ = 3.333333e-002 |
| ง | 59 | ง = 8.474576e-002 | จ = 5.084746e-002 ญ = 5.084746e-002 ฎ = 6.779661e-002 ฌ = 1.694915e-002 ณ = 3.389831e-002 ด = 5.593220e-001 ท = 3.389831e-002 ธ = 1.694915e-002 ม = 8.474576e-002 |
| จ | 60 | จ = 9.000000e-001 | น = 1.666667e-002 ภ = 1.666667e-002 ล = 5.000000e-002 ฬ = 1.666667e-002 |
| ฉ | 60 | ฉ = 9.666667e-001 | น = 3.333333e-002 |
| ช | 59 | ช = 8.474576e-001 | ช = 1.694915e-002 ญ = 5.084746e-002 ฎ = 1.694915e-002 ธ = 3.389831e-002 ฬ = 3.389831e-002 |
| ช | 59 | ช = 1.000000e+000 | |
| ณ | 60 | ณ = 7.500000e-001 | ฆ = 1.666667e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับใช้ภายในเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้เผยแพร่หรือใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-------------------|---|
| | | | ณ = 2.333333e-001 |
| ฎ | 58 | ฎ = 7.758621e-001 | ฎ = 2.241379e-001 |
| ฏ | 61 | ฏ = 9.672131e-001 | ฏ = 3.278689e-002 |
| ท | 60 | ท = 9.666667e-001 | ค = 1.666667e-002 ฆ = 1.666667e-002 |
| ฒ | 55 | ฒ = 1.000000e+000 | |
| ณ | 62 | ณ = 1.000000e+000 | |
| ด | 54 | ด = 7.962963e-001 | ฆ = 1.851852e-002 ฉ = 5.555556e-002 ฌ = 3.703704e-002 น = 7.407407e-002 ภ = 1.851852e-002 |
| ต | 59 | ต = 3.389831e-001 | ช = 5.084746e-002 ฉ = 6.779661e-002 ช = 1.694915e-002 ณ = 1.694915e-002 ฒ = 1.016949e-001 ด = 3.050847e-001 บ = 1.694915e-002 ภ = 1.694915e-002 ม = 6.779661e-002 |
| ถ | 61 | ถ = 1.147541e-001 | ณ = 8.852459e-001 |
| ท | 61 | ท = 4.754098e-001 | ด = 2.459016e-001 น = 1.967213e-001 บ = 1.639344e-002 ท = 1.639344e-002 ภ = 1.639344e-002 ท = 3.278689e-002 |
| ธ | 61 | ธ = 7.868852e-001 | ช = 1.639344e-002 ช = 1.311475e-001 ช = 1.639344e-002 ฟ = 4.918033e-002 |
| น | 59 | น = 8.305085e-001 | ฆ = 1.694915e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่ออนุญาตเห็นไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

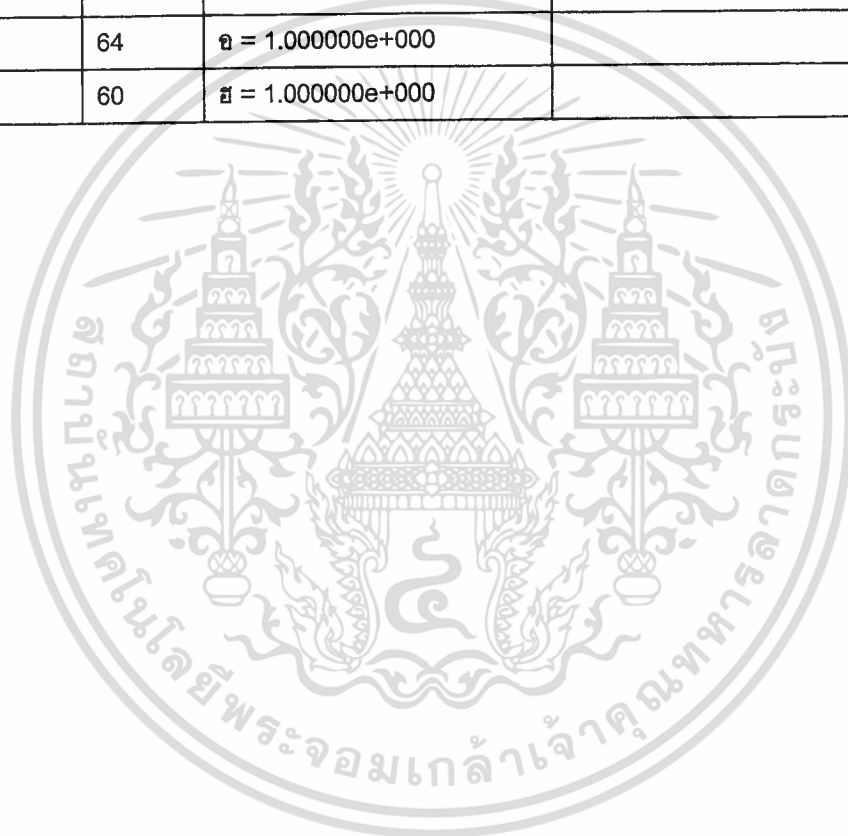
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-----------------------------------|--|
| | | | $\text{ณ} = 3.389831\text{e-}002$ $\text{ด} = 6.779661\text{e-}002$ $\text{บ} = 3.389831\text{e-}002$ $\text{ม} = 1.694915\text{e-}002$ |
| บ | 63 | $\text{ป} = 4.444444\text{e-}001$ | $\text{ท} = 3.968254\text{e-}001$ $\text{ป} = 1.428571\text{e-}001$ $\text{ภ} = 1.587302\text{e-}002$ |
| ป | 61 | $\text{ป} = 3.114754\text{e-}001$ | $\text{ท} = 1.803279\text{e-}001$ $\text{ท} = 1.639344\text{e-}002$ $\text{บ} = 4.754098\text{e-}001$ $\text{ณ} = 1.639344\text{e-}002$ |
| ณ | 61 | $\text{ณ} = 7.540984\text{e-}001$ | $\text{ค} = 1.639344\text{e-}002$ $\text{ท} = 1.639344\text{e-}002$ $\text{ณ} = 1.967213\text{e-}001$ $\text{ย} = 1.639344\text{e-}002$ |
| ณ | 59 | $\text{ณ} = 4.745763\text{e-}001$ | $\text{ค} = 1.694915\text{e-}002$ $\text{ท} = 1.694915\text{e-}002$ $\text{ณ} = 3.050847\text{e-}001$ $\text{ย} = 1.864407\text{e-}001$ |
| พ | 62 | $\text{พ} = 7.741935\text{e-}001$ | $\text{ณ} = 1.612903\text{e-}002$ $\text{น} = 3.225806\text{e-}002$ $\text{บ} = 1.612903\text{e-}002$ $\text{พ} = 1.612903\text{e-}001$ |
| พ | 61 | $\text{พ} = 5.081967\text{e-}001$ | $\text{น} = 1.639344\text{e-}002$ $\text{บ} = 3.278689\text{e-}002$ $\text{ป} = 8.196721\text{e-}002$ $\text{พ} = 3.606557\text{e-}001$ |
| ภ | 64 | $\text{ภ} = 9.843750\text{e-}001$ | $\text{ณ} = 1.562500\text{e-}002$ |
| ม | 63 | $\text{ม} = 9.523810\text{e-}001$ | $\text{ท} = 3.174603\text{e-}002$ $\text{ณ} = 1.587302\text{e-}002$ |
| ย | 68 | $\text{ย} = 9.852941\text{e-}001$ | $\text{ย} = 1.470588\text{e-}002$ |
| ร | 63 | $\text{ร} = 9.365079\text{e-}001$ | $\text{ณ} = 1.587302\text{e-}002$ |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่ลงวันไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|---------------------------|---|
| | | | $\eta = 4.761905e-002$ |
| ก | 64 | $\lambda = 7.968750e-001$ | $\alpha = 7.812500e-002$ $\beta = 1.562500e-002$ $\gamma = 6.250000e-002$ $\delta = 4.687500e-002$ |
| ข | 61 | $\rho = 6.721311e-001$ | $\epsilon = 3.278689e-001$ |
| ค | 64 | $\theta = 8.750000e-001$ | $\zeta = 1.250000e-001$ |
| ด | 72 | $\phi = 1.000000e+000$ | |
| ด | 64 | $\chi = 1.000000e+000$ | |
| ด | 60 | $\psi = 1.000000e+000$ | |



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ผลการทดลองที่ 3

Ergodic Model without Terminate state condition

| File Name | Seq No: | % ความถูกต้อง | % ความผิดพลาด |
|-----------|---------|-------------------|---|
| ก | 60 | ก = 9.500000e-001 | ข = 3.333333e-002 ฅ = 1.666667e-002 |
| ข | 60 | ข = 7.000000e-001 | ข = 2.166667e-001 ฅ = 3.333333e-002 น = 3.333333e-002 ม = 1.666667e-002 |
| ข | 57 | ข = 4.035088e-001 | ฅ = 1.754386e-002 ข = 5.438596e-001 ฅ = 1.754386e-002 น = 1.754386e-002 |
| ค | 62 | ค = 2.419355e-001 | ข = 1.612903e-001 ฅ = 1.612903e-002 ณ = 4.838710e-002 ฟ = 5.322581e-001 |
| ฅ | 60 | ฅ = 8.000000e-001 | ข = 5.000000e-002 ข = 5.000000e-002 ฅ = 1.000000e-001 |
| ง | 59 | ง = 4.067797e-001 | ด = 1.355932e-001 ข = 1.694915e-002 ฅ = 1.694915e-002 ด = 1.864407e-001 น = 2.033898e-001 ม = 1.694915e-002 ฟ = 1.694915e-002 |
| จ | 60 | จ = 1.000000e+000 | |
| ฉ | 60 | ฉ = 8.666667e-001 | น = 3.333333e-002 ฟ = 1.000000e-001 |
| ช | 59 | ช = 8.644068e-001 | ข = 1.694915e-002 ฎ = 3.389831e-002 น = 1.694915e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|------------------------|--|
| | | | $\rho = 1.694915e-002$ $\tau = 5.084746e-002$ |
| ฐ | 59 | $\tau = 1.000000e+000$ | |
| ณ | 60 | $\tau = 1.000000e+000$ | |
| ญ | 58 | $\tau = 1.000000e+000$ | |
| ฎ | 61 | $\tau = 8.852459e-001$ | $\tau = 1.147541e-001$ |
| ฏ | 60 | $\tau = 4.500000e-001$ | $\tau = 3.333333e-002$ $\tau = 4.000000e-001$ $\tau = 8.333333e-002$ $\tau = 1.666667e-002$ $\tau = 1.666667e-002$ |
| ฒ | 55 | $\tau = 7.636364e-001$ | $\tau = 5.454545e-002$ $\tau = 9.090909e-002$ $\tau = 9.090909e-002$ |
| ณ | 62 | $\tau = 9.838710e-001$ | $\tau = 1.612903e-002$ |
| ด | 54 | $\tau = 6.666667e-001$ | $\tau = 1.851852e-002$ $\tau = 5.555556e-002$ $\tau = 2.592593e-001$ |
| ต | 59 | $\tau = 1.355932e-001$ | $\tau = 3.050847e-001$ $\tau = 1.864407e-001$ $\tau = 1.694915e-002$ $\tau = 6.779661e-002$ $\tau = 1.016949e-001$ $\tau = 1.186441e-001$ $\tau = 1.694915e-002$ $\tau = 5.084746e-002$ |
| ถ | 61 | $\tau = 6.229508e-001$ | $\tau = 3.278689e-002$ $\tau = 2.786885e-001$ $\tau = 4.918033e-002$ $\tau = 1.639344e-002$ |
| ท | 61 | $\tau = 1.967213e-001$ | $\tau = 1.803279e-001$ $\tau = 1.311475e-001$ $\tau = 1.639344e-002$ |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-------------------|---|
| | | | ฟ = 4.754098e-001 |
| ธ | 61 | ฐ = 9.836066e-002 | ฑ = 5.901639e-001 ฒ = 4.918033e-002 ณ = 1.639344e-002 ม = 1.639344e-002 ฬ = 2.295082e-001 |
| น | 59 | น = 9.661017e-001 | ด = 3.389831e-002 |
| บ | 63 | บ = 1.111111e-001 | ต = 1.904762e-001 ถ = 1.587302e-002 ท = 1.111111e-001 ถ = 7.936508e-002 ฑ = 1.587302e-002 ฒ = 1.904762e-001 ณ = 2.857143e-001 |
| ป | 61 | ป = 2.295082e-001 | ฑ = 2.786885e-001 ฒ = 4.918033e-002 ณ = 3.278689e-002 ม = 2.459016e-001 ฬ = 9.836066e-002 ฬ = 6.557377e-002 |
| ผ | 61 | ผ = 5.573770e-001 | ฝ = 3.770492e-001 ฬ = 6.557377e-002 |
| ฝ | 59 | ฝ = 6.779661e-001 | ผ = 2.711864e-001 ย = 5.084746e-002 |
| พ | 62 | พ = 6.129032e-001 | ท = 3.225806e-002 ฬ = 3.387097e-001 ฬ = 1.612903e-002 |
| ฟ | 61 | ฟ = 8.032787e-001 | พ = 1.967213e-001 |
| ภ | 64 | ภ = 9.687500e-001 | ภ = 3.125000e-002 |
| ม | 63 | ม = 9.682540e-001 | ฑ = 1.587302e-002 ณ = 1.587302e-002 |
| ย | 68 | ย = 9.705882e-001 | ผ = 1.470588e-002 ธ = 1.470588e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่อนุญาตให้เข้าไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|------------------------|---|
| ร | 63 | $r = 9.206349e-001$ | $\rho = 1.587302e-002$ $\kappa = 1.587302e-002$ $\nu = 3.174603e-002$ $\theta = 1.587302e-002$ |
| ล | 64 | $l = 6.093750e-001$ | $q = 1.562500e-001$ $u = 1.562500e-002$ $\psi = 6.250000e-002$ $\omega = 4.687500e-002$ $\eta = 1.562500e-002$ $\lambda = 3.125000e-002$ $\phi = 6.250000e-002$ |
| ว | 61 | $v = 1.000000e+000$ | |
| ห | 64 | $h = 9.687500e-001$ | $n = 1.562500e-002$ $\pi = 1.562500e-002$ |
| ฬ | 72 | $\phi = 1.000000e+000$ | |
| ช | 64 | $ch = 9.218750e-001$ | $\chi = 3.125000e-002$ $\nu = 1.562500e-002$ $\psi = 3.125000e-002$ |
| ช | 60 | $ch = 1.000000e+000$ | |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ผลการทดลองที่ 4

Ergodic Model with Terminate state condition

| File Name | Seq No. | % ความถูกต้อง | % ความผิดพลาด |
|-----------|---------|-------------------|---|
| ก | 60 | ก = 9.500000e-001 | ข = 3.333333e-002 ฅ = 1.666667e-002 |
| ข | 60 | ข = 8.833333e-001 | ฅ = 5.000000e-002 น = 3.333333e-002 ก = 1.666667e-002 ม = 1.666667e-002 |
| ข | 57 | ข = 4.736842e-001 | ฆ = 1.754386e-002 ข = 4.385965e-001 ฅ = 5.263158e-002 น = 1.754386e-002 |
| ค | 62 | ค = 3.225806e-001 | ข = 1.612903e-001 ฅ = 1.612903e-002 ฅ = 4.838710e-002 ฟ = 4.516129e-001 |
| ฆ | 60 | ฆ = 8.000000e-001 | ข = 5.000000e-002 ข = 5.000000e-002 ฅ = 1.000000e-001 |
| ง | 59 | ง = 4.576271e-001 | ฅ = 1.694915e-002 ด = 2.203390e-001 น = 2.711864e-001 ม = 1.694915e-002 ฟ = 1.694915e-002 |
| จ | 60 | จ = 1.000000e+000 | |
| ฉ | 60 | ฉ = 9.666667e-001 | ข = 1.666667e-002 ฟ = 1.666667e-002 |
| ช | 59 | ช = 8.813559e-001 | ข = 1.694915e-002 ฎ = 3.389831e-002 ฟ = 6.779661e-002 |
| ช | 59 | ช = 1.000000e+000 | |
| ฅ | 60 | ฅ = 1.000000e+000 | |

เอกสารนี้เป็นเอกสารสงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-------------------|---|
| ฎ | 58 | ฎ = 1.000000e+000 | |
| ฎ | 61 | ฎ = 8.852459e-001 | ฎ = 1.147541e-001 |
| ฑ | 60 | ฑ = 5.333333e-001 | ฑ = 1.666667e-002 ฑ = 1.666667e-001 ฑ = 2.500000e-001 ฒ = 1.666667e-002 ณ = 1.666667e-002 |
| ฒ | 55 | ฒ = 8.000000e-001 | ฒ = 5.454545e-002 ฑ = 3.636364e-002 ณ = 1.090909e-001 |
| ณ | 62 | ณ = 9.838710e-001 | ณ = 1.612903e-002 |
| ด | 54 | ด = 7.592593e-001 | ด = 9.259259e-002 ฑ = 1.851852e-002 น = 1.111111e-001 ฬ = 1.851852e-002 |
| ด | 59 | ด = 2.033898e-001 | ด = 4.406780e-001 ณ = 1.694915e-002 ฒ = 6.779661e-002 ด = 1.864407e-001 ฬ = 1.694915e-002 ภ = 3.389831e-002 ฬ = 3.389831e-002 |
| ถ | 61 | ถ = 6.393443e-001 | ฑ = 3.278689e-002 ณ = 2.622951e-001 ณ = 4.918033e-002 ฬ = 1.639344e-002 |
| ท | 61 | ท = 5.573770e-001 | ด = 3.278689e-001 ฬ = 6.557377e-002 ภ = 1.639344e-002 ท = 1.639344e-002 ฬ = 1.639344e-002 |
| ธ | 61 | ธ = 9.836066e-002 | ฑ = 5.573770e-001 ฑ = 3.278689e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารสงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-----------------------------------|--|
| | | | $\text{ก} = 1.639344\text{e-}002$ $\text{ข} = 2.950820\text{e-}001$ |
| น | 59 | $\text{น} = 9.661017\text{e-}001$ | $\text{ค} = 3.389831\text{e-}002$ |
| บ | 63 | $\text{บ} = 1.904762\text{e-}001$ | $\text{ด} = 2.063492\text{e-}001$ $\text{ค} = 1.587302\text{e-}002$ $\text{ป} = 1.428571\text{e-}001$ $\text{ก} = 1.587302\text{e-}002$ $\text{ม} = 3.809524\text{e-}001$ $\text{ท} = 4.761905\text{e-}002$ |
| ป | 61 | $\text{ป} = 2.786885\text{e-}001$ | $\text{ด} = 2.622951\text{e-}001$ $\text{จ} = 1.639344\text{e-}002$ $\text{ข} = 3.278689\text{e-}002$ $\text{น} = 3.278689\text{e-}002$ $\text{บ} = 2.131148\text{e-}001$ $\text{ผ} = 1.639344\text{e-}002$ $\text{ม} = 1.147541\text{e-}001$ $\text{ท} = 3.278689\text{e-}002$ |
| ผ | 61 | $\text{ผ} = 6.229508\text{e-}001$ | $\text{ฝ} = 3.770492\text{e-}001$ |
| ฝ | 59 | $\text{ฝ} = 6.779661\text{e-}001$ | $\text{ผ} = 2.711864\text{e-}001$ $\text{ย} = 5.084746\text{e-}002$ |
| ท | 62 | $\text{ท} = 6.129032\text{e-}001$ | $\text{ม} = 1.612903\text{e-}002$ $\text{ท} = 3.709677\text{e-}001$ |
| ท | 61 | $\text{ท} = 8.032787\text{e-}001$ | $\text{ท} = 1.967213\text{e-}001$ |
| ก | 64 | $\text{ก} = 9.687500\text{e-}001$ | $\text{ฎ} = 3.125000\text{e-}002$ |
| ม | 63 | $\text{ม} = 9.682540\text{e-}001$ | $\text{ม} = 1.587302\text{e-}002$ $\text{น} = 1.587302\text{e-}002$ |
| ย | 68 | $\text{ผ} = 1.470588\text{e-}002$ | $\text{ย} = 9.852941\text{e-}001$ |
| ร | 63 | $\text{ร} = 9.682540\text{e-}001$ | $\text{ฎ} = 1.587302\text{e-}002$ $\text{ว} = 1.587302\text{e-}002$ |
| ล | 64 | $\text{ล} = 6.250000\text{e-}001$ | $\text{จ} = 1.718750\text{e-}001$ $\text{ฉ} = 1.562500\text{e-}002$ $\text{ช} = 1.093750\text{e-}001$ $\text{ถ} = 1.562500\text{e-}002$ |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|--------------------------|--|
| | | | $\rho = 3.125000e-002$ $\tau = 3.125000e-002$ |
| ว | 61 | $\sigma = 1.000000e+000$ | |
| ท | 64 | $\theta = 1.000000e+000$ | |
| พ | 72 | $\phi = 1.000000e+000$ | |
| อ | 64 | $\delta = 9.687500e-001$ | $\epsilon = 3.125000e-002$ |
| ย | 60 | $\psi = 1.000000e+000$ | |



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ผลการทดลองที่ 5

Left-Right Model without terminate state condition

| File Name | Seq No. | % ความถูกต้อง | % ความผิดพลาด |
|-----------|---------|-------------------|---|
| ก | 60 | ก = 1.000000e+000 | |
| ข | 60 | ข = 1.000000e-001 | ฅ = 7.500000e-001 ค = 1.666667e-002 ด = 5.000000e-002 บ = 3.333333e-002 พ = 5.000000e-002 |
| ฅ | 57 | ฅ = 5.614035e-001 | ฆ = 2.807018e-001 ฑ = 1.403509e-001 ณ = 1.754386e-002 |
| ค | 62 | ค = 2.903226e-001 | ผ = 6.451613e-002 ฝ = 3.225806e-002 ส = 6.129032e-001 |
| ฆ | 60 | ฆ = 1.666667e-002 | ฆ = 9.833333e-001 |
| ง | 59 | ง = 8.474576e-002 | ฅ = 7.966102e-001 ด = 1.186441e-001 |
| จ | 60 | จ = 4.166667e-001 | ฅ = 1.333333e-001 ค = 3.333333e-001 ด = 1.666667e-002 น = 5.000000e-002 ม = 1.666667e-002 ว = 1.666667e-002 ฟ = 1.666667e-002 |
| ฉ | 60 | ฉ = 1.666667e-002 | ฆ = 1.666667e-002 ฑ = 6.666667e-002 ฅ = 4.666667e-001 ค = 3.166667e-001 น = 3.333333e-002 ม = 1.666667e-002 ฟ = 6.666667e-002 |
| ช | 59 | ช = 1.525424e-001 | ฅ = 8.305085e-001 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-------------------|--|
| | | | ต = 1.694915e-002 |
| จ | 59 | จ = 3.050847e-001 | ข = 2.033898e-001 ฅ = 4.745763e-001 ฉ = 1.694915e-002 |
| ฉ | 60 | | ข = 5.666667e-001 ฅ = 4.333333e-001 |
| ช | 58 | ช = 1.000000e+000 | |
| ช | 61 | ช = 9.016393e-001 | ญ = 9.836066e-002 |
| ค | 60 | ค = 7.666667e-001 | ฎ = 1.666667e-001 ฌ = 6.666667e-002 |
| ค | 55 | ค = 8.181818e-001 | ฉ = 1.818182e-002 ช = 7.272727e-002 ต = 1.818182e-002 ด = 5.454545e-002 น = 1.818182e-002 |
| ฅ | 62 | ฅ = 2.580645e-001 | ณ = 7.419355e-001 |
| ด | 54 | ด = 2.592593e-001 | ฎ = 3.703704e-002 ฌ = 3.148148e-001 ต = 3.888889e-001 |
| ด | 59 | ด = 4.915254e-001 | ฎ = 5.084746e-002 ฌ = 3.559322e-001 ต = 3.389831e-002 ม = 6.779661e-002 |
| ฉ | 61 | ฉ = 8.196721e-002 | ข = 6.721311e-001 ณ = 2.459016e-001 |
| ช | 61 | ช = 1.147541e-001 | ฌ = 1.639344e-002 ต = 1.639344e-002 ด = 8.196721e-002 บ = 3.278689e-002 พ = 3.934426e-001 ม = 3.442623e-001 |
| ช | 61 | ช = 2.786885e-001 | ฎ = 1.639344e-002 ญ = 4.098361e-001 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่ออนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-----------------------------------|---|
| | | | $\text{ณ} = 1.311475\text{e-}001$ $\text{น} = 3.278689\text{e-}002$ $\text{ด} = 3.278689\text{e-}002$ $\text{ย} = 8.196721\text{e-}002$ $\text{ร} = 1.639344\text{e-}002$ |
| น | 59 | $\text{น} = 1.525424\text{e-}001$ | $\text{ณ} = 4.745763\text{e-}001$ $\text{ด} = 3.389831\text{e-}002$ $\text{ค} = 2.033898\text{e-}001$ $\text{ม} = 8.474576\text{e-}002$ $\text{พ} = 5.084746\text{e-}002$ |
| บ | 63 | $\text{บ} = 2.698413\text{e-}001$ | $\text{ณ} = 6.984127\text{e-}001$ $\text{พ} = 3.174603\text{e-}002$ |
| ป | 61 | $\text{ป} = 1.639344\text{e-}002$ | $\text{ฎ} = 1.639344\text{e-}002$ $\text{ณ} = 6.229508\text{e-}001$ $\text{บ} = 3.278689\text{e-}001$ $\text{พ} = 1.639344\text{e-}002$ |
| ผ | 61 | | $\text{ณ} = 1.000000\text{e+}000$ |
| ผ | 59 | $\text{ณ} = 1.000000\text{e+}000$ | |
| พ | 62 | $\text{พ} = 5.967742\text{e-}001$ | $\text{ณ} = 9.677419\text{e-}002$ $\text{พ} = 3.064516\text{e-}001$ |
| พ | 61 | $\text{พ} = 8.524590\text{e-}001$ | $\text{ณ} = 4.918033\text{e-}002$ $\text{พ} = 8.196721\text{e-}002$ $\text{ม} = 1.639344\text{e-}002$ |
| ภ | 64 | $\text{ภ} = 1.000000\text{e+}000$ | |
| ม | 63 | $\text{ม} = 4.761905\text{e-}002$ | $\text{ณ} = 9.523810\text{e-}001$ |
| ย | 68 | $\text{ย} = 1.617647\text{e-}001$ | $\text{ร} = 3.382353\text{e-}001$ $\text{ย} = 5.000000\text{e-}001$ |
| ร | 63 | $\text{ร} = 1.000000\text{e+}000$ | |
| ล | 64 | $\text{ล} = 9.531250\text{e-}001$ | $\text{ณ} = 3.125000\text{e-}002$ $\text{จ} = 1.562500\text{e-}002$ |
| ว | 61 | $\text{ว} = 9.016393\text{e-}001$ | $\text{ร} = 9.836066\text{e-}002$ |
| ห | 64 | $\text{ห} = 9.687500\text{e-}001$ | $\text{ค} = 3.125000\text{e-}002$ |
| พ | 72 | $\text{พ} = 4.027778\text{e-}001$ | $\text{ณ} = 5.694444\text{e-}001$ |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่อนุญตเหมาไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-------------------|--|
| | | | น = 2.777778e-002 |
| ด | 64 | ด = 9.375000e-002 | ร = 8.437500e-001 ส = 6.250000e-002 |
| ย | 60 | ย = 6.000000e-001 | ร = 4.000000e-001 |



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ผลการทดลองที่ 6

Left-Right Model with Terminate State Condition.

| File Name | Seq No. | % ความถูกต้อง | % ความผิดพลาด |
|-----------|---------|-------------------|---|
| ก | 60 | ก = 1.000000e+000 | |
| ข | 60 | ข = 6.166667e-001 | ฅ = 3.333333e-001 น = 1.666667e-002 ป = 3.333333e-002 |
| ข | 57 | ข = 1.754386e-001 | ฅ = 4.912281e-001 ท = 1.578947e-001 ณ = 1.754386e-001 |
| ค | 62 | ค = 4.838710e-001 | ผ = 3.225806e-002 ฝ = 6.451613e-002 ย = 2.903226e-001 ธ = 1.290323e-001 |
| ฅ | 60 | ฅ = 7.666667e-001 | ณ = 2.333333e-001 |
| ง | 59 | ง = 1.694915e-002 | ฅ = 8.135593e-001 ด = 1.694915e-001 |
| จ | 60 | จ = 1.333333e-001 | ฅ = 1.666667e-002 ด = 3.000000e-001 ต = 1.666667e-002 น = 5.000000e-002 ม = 4.666667e-001 พ = 1.666667e-002 |
| ฉ | 60 | ฉ = 3.333333e-002 | ข = 3.333333e-002 ฅ = 1.500000e-001 ด = 2.666667e-001 ต = 1.666667e-002 น = 1.333333e-001 ม = 2.833333e-001 พ = 8.333333e-002 |
| ช | 59 | ช = 1.864407e-001 | ฅ = 7.288136e-001 ด = 1.694915e-002 น = 1.694915e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-------------------|---|
| | | | ม = 3.389831e-002 พ = 1.694915e-002 |
| จ | 59 | จ = 1.694915e-001 | ข = 2.033898e-001 ฅ = 5.762712e-001 ฬ = 5.084746e-002 |
| ฉ | 60 | ฉ = 7.000000e-001 | ซ = 3.000000e-001 |
| ช | 58 | ช = 9.310345e-001 | ฎ = 6.896552e-002 |
| ฌ | 61 | ฌ = 9.180328e-001 | ฏ = 8.196721e-002 |
| ท | 60 | ท = 8.000000e-001 | ฑ = 6.666667e-002 ฒ = 1.333333e-001 |
| ฒ | 55 | ฒ = 8.000000e-001 | ฑ = 9.090909e-002 ด = 1.818182e-002 น = 5.454545e-002 ม = 3.636364e-002 |
| ณ | 62 | ณ = 7.580645e-001 | ม = 2.258065e-001 ฬ = 1.612903e-002 |
| ด | 54 | ด = 2.962963e-001 | จ = 3.703704e-002 ฉ = 3.703704e-001 ช = 2.592593e-001 ฌ = 3.703704e-002 |
| ต | 59 | ต = 2.881356e-001 | จ = 3.389831e-002 ฉ = 4.406780e-001 ช = 1.694915e-001 ฌ = 6.779661e-002 |
| ถ | 61 | ถ = 1.639344e-002 | ซ = 4.262295e-001 ด = 5.573770e-001 |
| ท | 61 | ท = 8.196721e-002 | จ = 1.639344e-002 ด = 1.639344e-002 ต = 1.147541e-001 น = 2.131148e-001 บ = 1.639344e-002 ฬ = 5.245902e-001 ม = 1.639344e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-------------------|--|
| ฐ | 61 | ฐ = 1.967213e-001 | ฎ = 6.393443e-001 ณ = 4.918033e-002 ฉ = 8.196721e-002 ฬ = 3.278689e-002 |
| ณ | 59 | ณ = 3.898305e-001 | ด = 4.067797e-001 ต = 1.016949e-001 ม = 1.016949e-001 |
| บ | 63 | บ = 3.015873e-001 | ณ = 6.507937e-001 ม = 4.761905e-002 |
| ป | 61 | ป = 9.836066e-002 | ณ = 5.901639e-001 บ = 2.786885e-001 ท = 1.639344e-002 ฬ = 1.639344e-002 |
| ผ | 61 | | ฉ = 1.000000e+000 |
| ฝ | 59 | ฝ = 1.000000e+000 | |
| พ | 62 | พ = 8.548387e-001 | ณ = 9.677419e-002 ฬ = 4.838710e-002 |
| ฟ | 61 | ฟ = 3.934426e-001 | ณ = 8.196721e-002 ท = 5.245902e-001 |
| ภ | 64 | ภ = 7.656250e-001 | ฎ = 9.375000e-002 ฎ = 1.406250e-001 |
| ม | 63 | ม = 4.761905e-002 | ณ = 9.523810e-001 |
| ย | 68 | ย = 9.705882e-001 | ย = 2.941176e-002 |
| ร | 63 | ร = 9.523810e-001 | ฎ = 3.174603e-002 ภ = 1.587302e-002 |
| ล | 64 | ล = 9.843750e-001 | ณ = 1.562500e-002 |
| ว | 61 | ว = 1.000000e+000 | |
| ห | 64 | ห = 9.218750e-001 | ต = 4.687500e-002 น = 3.125000e-002 |
| ฬ | 72 | ฬ = 3.750000e-001 | ณ = 3.333333e-001 น = 6.944444e-002 ม = 2.222222e-001 |
| อ | 64 | อ = 3.750000e-001 | ร = 5.468750e-001 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับใช้ภายในเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นับผูกขาดหรือนำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|------------|----|-----------------------------------|--|
| | | | $\text{๗} = 7.812500\text{e-}002$ |
| ๗ | 60 | $\text{๗} = 7.500000\text{e-}001$ | $\text{๗} = 1.666667\text{e-}002$ $\text{๗} = 2.333333\text{e-}001$ |



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ผลการทดลองที่ 7

Left-Right Model without Terminate State Condition

| File Name | Seq No. | % ความถูกต้อง | % ความผิดพลาด |
|-----------|---------|-------------------|---|
| ก | 60 | ก = 1.000000e+000 | |
| ข | 60 | ข = 6.166667e-001 | ฅ = 3.333333e-001 น = 1.666667e-002 ป = 3.333333e-002 |
| ข | 57 | ข = 1.754386e-001 | ฅ = 4.912281e-001 ฑ = 1.578947e-001 ณ = 1.754386e-001 |
| ค | 62 | ค = 4.838710e-001 | ผ = 3.225806e-002 ฝ = 6.451613e-002 ย = 2.903226e-001 ฮ = 1.290323e-001 |
| ฅ | 60 | ฅ = 7.666667e-001 | ณ = 2.333333e-001 |
| ง | 59 | | ฅ = 9.830508e-001 ด = 1.694915e-002 |
| จ | 60 | จ = 1.000000e-001 | ฅ = 5.000000e-002 ด = 3.000000e-001 ต = 1.666667e-002 น = 5.000000e-002 ม = 4.666667e-001 ฬ = 1.666667e-002 |
| ฉ | 60 | ฉ = 3.333333e-002 | ฑ = 3.333333e-002 ฅ = 1.500000e-001 ด = 2.666667e-001 ต = 1.666667e-002 น = 1.333333e-001 ม = 2.833333e-001 ฬ = 8.333333e-002 |
| ช | 59 | ช = 1.864407e-001 | ฅ = 7.288136e-001 ด = 1.694915e-002 น = 1.694915e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-------------------|--|
| | | | ม = 3.389831e-002 พ = 1.694915e-002 |
| จ | 59 | จ = 1.694915e-001 | ข = 2.033898e-001 ฅ = 5.762712e-001 ฟ = 5.084746e-002 |
| ฉ | 60 | | ง = 3.000000e-001 ค = 7.000000e-001 |
| ช | 58 | ช = 9.310345e-001 | ง = 6.896552e-002 |
| ฌ | 61 | ฌ = 9.180328e-001 | ง = 8.196721e-002 |
| ฉ | 60 | ฉ = 8.000000e-001 | จ = 6.666667e-002 ข = 1.333333e-001 |
| ค | 55 | ค = 8.000000e-001 | จ = 9.090909e-002 ด = 1.818182e-002 น = 5.454545e-002 ม = 3.636364e-002 |
| ณ | 62 | ณ = 7.580645e-001 | ข = 2.258065e-001 พ = 1.612903e-002 |
| ด | 54 | ด = 2.962963e-001 | จ = 1.851852e-002 ฉ = 3.888889e-001 ด = 2.592593e-001 น = 3.703704e-002 |
| ด | 59 | ด = 2.881356e-001 | จ = 3.389831e-002 ฉ = 4.406780e-001 ด = 1.694915e-001 น = 6.779661e-002 |
| ถ | 61 | ถ = 1.639344e-002 | ข = 4.262295e-001 ณ = 5.573770e-001 |
| ท | 61 | ท = 8.196721e-002 | จ = 1.639344e-002 ด = 1.639344e-002 ด = 1.147541e-001 น = 2.131148e-001 บ = 1.639344e-002 พ = 5.245902e-001 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่อนุญาตหน้าไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-------------------|--|
| | | | ม = 1.639344e-002 |
| ฎ | 61 | ฎ = 1.967213e-001 | ฏ = 6.393443e-001 ณ = 4.918033e-002 ด = 8.196721e-002 ฬ = 3.278689e-002 |
| น | 59 | น = 3.898305e-001 | ณ = 4.067797e-001 ด = 1.016949e-001 ม = 1.016949e-001 |
| บ | 63 | บ = 3.015873e-001 | ณ = 6.507937e-001 ม = 4.761905e-002 |
| ป | 61 | ป = 9.836066e-002 | ณ = 5.901639e-001 บ = 2.786885e-001 พ = 1.639344e-002 ฬ = 1.639344e-002 |
| ผ | 61 | | ผ = 1.000000e+000 |
| ฝ | 59 | ฝ = 1.000000e+000 | |
| พ | 62 | พ = 8.548387e-001 | ณ = 9.677419e-002 ฬ = 4.838710e-002 |
| ฬ | 61 | ฬ = 3.934426e-001 | ณ = 8.196721e-002 พ = 5.245902e-001 |
| ภ | 64 | ภ = 7.656250e-001 | ฏ = 9.375000e-002 ฏ = 1.406250e-001 |
| ม | 63 | ม = 4.761905e-002 | ณ = 9.523810e-001 |
| ย | 68 | ย = 9.705882e-001 | ย = 2.941176e-002 |
| ร | 63 | ร = 9.523810e-001 | ฏ = 3.174603e-002 ภ = 1.587302e-002 |
| ล | 64 | ล = 9.843750e-001 | ณ = 1.562500e-002 |
| ว | 61 | ว = 1.000000e+000 | |
| ห | 64 | ห = 9.218750e-001 | ด = 4.687500e-002 น = 3.125000e-002 |
| ฬ | 72 | ฬ = 3.750000e-001 | ณ = 3.333333e-001 น = 6.944444e-002 ม = 2.222222e-001 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่อนำไปใช้โดยไม่ได้รับอนุญาตให้ถือว่าผิดกฎหมาย

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-------------------|--|
| ด | 64 | ด = 3.750000e-001 | ร = 5.468750e-001 ช = 7.812500e-002 |
| ย | 60 | ช = 7.500000e-001 | ย = 1.666667e-002 ร = 2.333333e-001 |



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ผลการทดลองที่ 8

Left-Right Model with Terminate State Condition

| File Name | Seq No. | % ความถูกต้อง | % ความผิดพลาด |
|-----------|---------|-------------------|---|
| ก | 60 | ก = 1.000000e+000 | |
| ข | 60 | ข = 6.166667e-001 | ฅ = 3.333333e-001 บ = 3.333333e-002 พ = 1.666667e-002 |
| ข | 57 | ข = 3.684211e-001 | ฅ = 2.456140e-001 ฐ = 1.754386e-002 ฑ = 2.982456e-001 ณ = 7.017544e-002 |
| ค | 62 | ค = 7.258065e-001 | ผ = 1.451613e-001 ย = 8.064516e-002 ฉ = 1.612903e-002 ช = 3.225806e-002 |
| ฅ | 60 | ฅ = 8.166667e-001 | ฐ = 3.333333e-002 ณ = 1.500000e-001 |
| ง | 59 | ง = 1.864407e-001 | ฅ = 7.457627e-001 ด = 6.779661e-002 |
| จ | 60 | จ = 1.833333e-001 | ฅ = 6.666667e-002 ด = 3.500000e-001 ต = 5.000000e-002 น = 3.333333e-002 ม = 3.000000e-001 ฬ = 1.666667e-002 |
| ฉ | 60 | ฉ = 1.666667e-002 | ฐ = 6.666667e-002 ฅ = 2.000000e-001 ด = 2.333333e-001 ต = 1.333333e-001 น = 1.000000e-001 ม = 1.500000e-001 ฬ = 1.000000e-001 |
| ช | 59 | ช = 1.525424e-001 | ฅ = 8.135593e-001. |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-------------------|--|
| | | | ม = 1.694915e-002 พ = 1.694915e-002 |
| ท | 59 | ท = 3.728814e-001 | ข = 2.033898e-001 ท = 1.694915e-002 ณ = 3.898305e-001 ถ = 1.694915e-002 |
| ณ | 60 | ณ = 6.666667e-002 | ข = 2.833333e-001 ณ = 6.166667e-001 ถ = 3.333333e-002 |
| ฎ | 58 | ฎ = 9.655172e-001 | ภ = 3.448276e-002 |
| ฎ | 61 | ฎ = 6.557377e-001 | ฎ = 3.442623e-001 |
| ท | 60 | ท = 9.166667e-001 | ท = 6.666667e-002 ข = 1.666667e-002 |
| ณ | 55 | ณ = 8.181818e-001 | ท = 5.454545e-002 ด = 1.818182e-002 น = 5.454545e-002 ม = 5.454545e-002 |
| ณ | 62 | ณ = 8.387097e-001 | ข = 1.451613e-001 ถ = 1.612903e-002 |
| ด | 54 | ด = 3.148148e-001 | ณ = 6.296296e-001 ด = 1.851852e-002 ป = 1.851852e-002 ม = 1.851852e-002 |
| ต | 59 | ต = 1.694915e-002 | ท = 1.694915e-002 ณ = 7.796610e-001 ด = 1.355932e-001 ม = 5.084746e-002 |
| ถ | 61 | ถ = 8.196721e-002 | ข = 3.934426e-001 ณ = 5.245902e-001 |
| ท | 61 | ท = 1.147541e-001 | ณ = 1.639344e-002 ด = 3.278689e-002 ต = 4.918033e-002 น = 6.557377e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-----------------------------------|--|
| | | | $\text{ป} = 1.639344\text{e-}002$ $\text{ท} = 6.229508\text{e-}001$ $\text{ม} = 8.196721\text{e-}002$ |
| ธ | 61 | $\text{ธ} = 1.000000\text{e+}000$ | |
| น | 59 | $\text{น} = 1.694915\text{e-}001$ | $\text{ณ} = 4.915254\text{e-}001$ $\text{ด} = 6.779661\text{e-}002$ $\text{ต} = 1.694915\text{e-}002$ $\text{ม} = 2.542373\text{e-}001$ |
| บ | 63 | $\text{ป} = 1.746032\text{e-}001$ | $\text{ณ} = 6.984127\text{e-}001$ $\text{ม} = 1.111111\text{e-}001$ $\text{ท} = 1.587302\text{e-}002$ |
| ป | 61 | $\text{ป} = 1.639344\text{e-}002$ | $\text{ณ} = 6.721311\text{e-}001$ $\text{บ} = 2.950820\text{e-}001$ $\text{ท} = 1.639344\text{e-}002$ |
| ผ | 61 | $\text{ผ} = 9.836066\text{e-}002$ | $\text{ค} = 3.278689\text{e-}002$ $\text{ผ} = 8.688525\text{e-}001$ |
| ฝ | 59 | $\text{ฝ} = 8.474576\text{e-}001$ | $\text{ค} = 1.694915\text{e-}002$ $\text{ผ} = 1.186441\text{e-}001$ $\text{ย} = 1.694915\text{e-}002$ |
| พ | 62 | $\text{พ} = 7.903226\text{e-}001$ | $\text{ณ} = 1.612903\text{e-}001$ $\text{ท} = 4.838710\text{e-}002$ |
| ฟ | 61 | $\text{ฟ} = 4.426230\text{e-}001$ | $\text{ณ} = 4.918033\text{e-}002$ $\text{ท} = 5.081967\text{e-}001$ |
| ภ | 64 | $\text{ภ} = 1.000000\text{e+}000$ | |
| ม | 63 | $\text{ม} = 7.936508\text{e-}002$ | $\text{ณ} = 9.206349\text{e-}001$ |
| ย | 68 | $\text{ย} = 6.617647\text{e-}001$ | $\text{ผ} = 7.352941\text{e-}002$ $\text{จ} = 4.411765\text{e-}002$ $\text{ย} = 2.205882\text{e-}001$ |
| ร | 63 | $\text{ร} = 5.555556\text{e-}001$ | $\text{ฎ} = 3.492063\text{e-}001$ $\text{ภ} = 9.523810\text{e-}002$ |
| ล | 64 | $\text{ล} = 1.000000\text{e+}000$ | |
| ว | 61 | $\text{ว} = 1.000000\text{e+}000$ | |
| ห | 64 | $\text{ห} = 1.000000\text{e+}000$ | |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ทางการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-------------------|--|
| พ | 72 | พ = 4.305556e-001 | ฒ = 3.888889e-001 ต = 1.388889e-002 น = 1.388889e-002 ม = 1.527778e-001 |
| จ | 64 | จ = 8.125000e-001 | ถ = 1.562500e-002 ช = 7.812500e-002 ศ = 9.375000e-002 |
| ช | 60 | ช = 9.833333e-001 | ซ = 1.666667e-002 |



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ผลการทดลองที่ 9

Ergodic Model with Testing Data (without Terminate State Condition)

| File Name | Seq. No. | % ความถูกต้อง | % ความผิดพลาด |
|-----------|----------|-------------------|--|
| ก | 60 | ก = 2.500000e-001 | ข = 1.666667e-001 ค = 3.000000e-001 ท = 1.666667e-001 ภ = 8.333333e-002 ฬ = 3.333333e-002 |
| ข | 61 | - | ข = 1.147541e-001 น = 9.836066e-002 ฬ = 2.786885e-001 ภ = 3.442623e-001 ม = 9.836066e-002 ฬ = 6.557377e-002 |
| ข | 60 | ข = 5.000000e-002 | ข = 1.666667e-002 ข = 8.500000e-001 ฬ = 8.333333e-002 |
| ค | 60 | ค = 2.000000e-001 | ข = 4.000000e-001 ผ = 1.000000e-001 ผ = 5.000000e-002 ฬ = 2.500000e-001 |
| ฆ | 63 | ฆ = 5.555556e-001 | ข = 6.349206e-002 ข = 2.539683e-001 ณ = 9.523810e-002 ม = 3.174603e-002 |
| ง | 61 | ง = 2.786885e-001 | จ = 1.475410e-001 ค = 3.442623e-001 น = 1.311475e-001 ภ = 6.557377e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-------------------|--|
| | | | ฟ = 3.278689e-002 |
| จ | 60 | จ = 7.166667e-001 | ฉ = 5.000000e-002 ก = 1.333333e-001 ข = 1.666667e-002 ค = 8.333333e-002 |
| ฉ | 60 | ฉ = 8.166667e-001 | ด = 5.000000e-002 ค = 1.333333e-001 |
| ช | 60 | ช = 4.166667e-001 | ด = 3.333333e-002 ค = 1.666667e-002 ก = 2.666667e-001 ข = 3.333333e-002 ค = 3.333333e-002 ค = 2.000000e-001 |
| ช | 60 | ช = 7.666667e-001 | ก = 3.333333e-002 ค = 1.666667e-002 ค = 1.833333e-001 |
| ฉ | 60 | ฉ = 5.333333e-001 | ค = 2.000000e-001 ค = 8.333333e-002 ค = 1.666667e-001 ค = 1.666667e-002 |
| ก | 62 | ก = 3.064516e-001 | ก = 6.451613e-002 ก = 4.516129e-001 ค = 3.225806e-002 ค = 9.677419e-002 ค = 4.838710e-002 |
| ก | 62 | ก = 4.677419e-001 | ก = 3.709677e-001 ก = 3.225806e-002 ค = 1.290323e-001 |
| ค | 61 | ค = 1.639344e-002 | ค = 1.639344e-001 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนลิขสิทธิ์สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-----------------------------------|---|
| | | | $\text{ง} = 3.770492\text{e-}001$ $\text{จ} = 3.934426\text{e-}001$ $\text{ด} = 3.278689\text{e-}002$ $\text{พ} = 1.639344\text{e-}002$ |
| ฒ | 60 | $\text{ฒ} = 2.666667\text{e-}001$ | $\text{ง} = 1.666667\text{e-}001$ $\text{จ} = 1.666667\text{e-}002$ $\text{น} = 5.000000\text{e-}002$ $\text{ม} = 4.000000\text{e-}001$ $\text{พ} = 1.000000\text{e-}001$ |
| ณ | 62 | $\text{ณ} = 4.838710\text{e-}001$ | $\text{จ} = 1.612903\text{e-}002$ $\text{ง} = 4.838710\text{e-}002$ $\text{จ} = 3.225806\text{e-}001$ $\text{น} = 6.451613\text{e-}002$ $\text{พ} = 6.451613\text{e-}002$ |
| ด | 63 | $\text{ด} = 9.523810\text{e-}002$ | $\text{ง} = 1.587302\text{e-}002$ $\text{น} = 6.031746\text{e-}001$ $\text{ม} = 2.857143\text{e-}001$ |
| ต | 51 | $\text{ต} = 3.921569\text{e-}002$ | $\text{ง} = 5.882353\text{e-}002$ $\text{จ} = 3.921569\text{e-}002$ $\text{ฒ} = 3.921569\text{e-}002$ $\text{ด} = 7.843137\text{e-}002$ $\text{น} = 1.372549\text{e-}001$ $\text{พ} = 9.803922\text{e-}002$ $\text{ภ} = 1.960784\text{e-}002$ $\text{ม} = 4.117647\text{e-}001$ $\text{พ} = 7.843137\text{e-}002$ |
| ถ | 61 | $\text{ถ} = 9.230769\text{e-}002$ | $\text{จ} = 1.538462\text{e-}002$ $\text{ง} = 1.384615\text{e-}001$ $\text{ช} = 2.461538\text{e-}001$ |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-------------------|--|
| | | | ณ = 3.846154e-001 น = 1.538462e-002 พ = 1.076923e-001 |
| ท | 61 | - | - |
| ธ | 62 | ฐ = 1.774194e-001 | จ = 1.612903e-002 ช = 2.580645e-001 ฑ = 3.225806e-002 ฒ = 1.612903e-002 ม = 1.612903e-002 ย = 1.612903e-002 ฬ = 4.677419e-001 |
| น | 61 | น = 9.672131e-001 | ด = 1.639344e-002 ต = 1.639344e-002 |
| บ | 63 | ป = 1.666667e-002 | บ = 6.666667e-002 ท = 3.500000e-001 ฑ = 3.333333e-002 ด = 3.333333e-002 น = 1.333333e-001 ภ = 5.000000e-002 ม = 1.666667e-002 ฬ = 3.000000e-001 |
| ป | 61 | ป = 3.225806e-002 | ท = 2.580645e-001 ช = 1.451613e-001 ด = 6.451613e-002 น = 9.677419e-002 บ = 2.096774e-001 ภ = 1.612903e-002 ม = 8.064516e-002 ฬ = 9.677419e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-------------------|--|
| ผ | 60 | ผ = 5.166667e-001 | ฑ = 3.333333e-002 ฝ = 3.666667e-001 ฬ = 6.666667e-002 ถ = 1.666667e-002 |
| ฝ | 62 | ฝ = 4.838710e-001 | ผ = 4.677419e-001 ฬ = 1.612903e-002 ย = 1.612903e-002 ฬ = 1.612903e-002 |
| พ | 63 | พ = 3.174603e-001 | ท = 7.936508e-002 น = 3.174603e-002 ฬ = 5.714286e-001 |
| พ | 61 | ฬ = 8.852459e-001 | ท = 3.278689e-002 ฬ = 8.196721e-002 |
| ภ | 64 | ภ = 9.433962e-001 | ฎ = 1.886792e-002 ท = 3.773585e-002 |
| ม | 63 | ม = 7.692308e-001 | น = 2.000000e-001 ภ = 1.538462e-002 ฬ = 1.538462e-002 |
| ย | 68 | ย = 7.500000e-001 | ฎ = 3.333333e-002 ถ = 1.500000e-001 ย = 6.666667e-002 |
| ร | 63 | ร = 7.966102e-001 | ฎ = 1.186441e-001 ผ = 1.694915e-002 ภ = 1.694915e-002 จ = 1.694915e-002 ฬ = 1.694915e-002 ถ = 1.694915e-002 |
| ล | 59 | ล = 6.818182e-001 | ง = 1.515152e-002 จ = 7.575758e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|-----------------------------------|--|
| | | | $\text{ท} = 9.090909\text{e-}002$ $\text{ก} = 3.030303\text{e-}002$ $\text{ฟ} = 1.060606\text{e-}001$ |
| จ | 61 | $\text{จ} = 5.833333\text{e-}001$ | $\text{ผ} = 6.666667\text{e-}002$ $\text{ภ} = 1.666667\text{e-}002$ $\text{ร} = 3.333333\text{e-}002$ $\text{ฉ} = 3.000000\text{e-}001$ |
| ท | 62 | $\text{ท} = 8.870968\text{e-}001$ | $\text{ภ} = 3.225806\text{e-}002$ $\text{ฟ} = 8.064516\text{e-}002$ |
| ฟ | 72 | $\text{ฟ} = 1.000000\text{e+}000$ | - |
| ฉ | 64 | $\text{ฉ} = 6.491228\text{e-}001$ | $\text{ผ} = 3.508772\text{e-}002$ $\text{ย} = 5.263158\text{e-}002$ $\text{ฟ} = 1.754386\text{e-}002$ $\text{ย} = 2.456140\text{e-}001$ |
| ย | 60 | $\text{ย} = 7.916667\text{e-}001$ | $\text{ผ} = 1.388889\text{e-}002$ $\text{ย} = 1.250000\text{e-}001$ $\text{ฟ} = 1.388889\text{e-}002$ $\text{ฉ} = 5.555556\text{e-}002$ |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ผลการทดลองที่ 10

Ergodic Model with Testing Data (with Terminate State Condition)

| File Name | Seq No. | % ความถูกต้อง | % ความผิดพลาด |
|-----------|---------|------------------------|--|
| ก | 60 | Char ก = 2.166667e-001 | Char ข = 1.333333e-001 Char ค = 3.000000e-001 Char ท = 2.000000e-001 Char ฅ = 1.166667e-001 Char ฝ = 3.333333e-002 |
| ข | 61 | | Char ข = 3.278689e-002 Char ค = 1.639344e-002 Char น = 1.147541e-001 Char ฅ = 3.278689e-001 Char ฅ = 3.442623e-001 Char ม = 1.475410e-001 Char ฝ = 1.639344e-002 |
| ข | 60 | Char ข = 3.333333e-002 | Char ฅ = 3.333333e-002 Char ฅ = 8.833333e-001 Char ฅ = 1.666667e-002 Char ฝ = 1.666667e-002 Char ฝ = 1.666667e-002 |
| ค | 60 | Char ค = 2.000000e-001 | Char ข = 4.166667e-001 Char ฅ = 1.666667e-002 Char ฝ = 6.666667e-002 Char ฝ = 3.000000e-001 |
| ฅ | 63 | Char ฅ = 5.714286e-001 | Char ข = 4.761905e-002 Char ข = 2.539683e-001 Char ฅ = 9.523810e-002 Char ม = 3.174603e-002 |
| ง | 61 | Char ง = 3.114754e-001 | Char จ = 1.639344e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|------------------------|--|
| | | | Char ฉ = 1.639344e-002 Char ด = 3.934426e-001 Char น = 1.967213e-001 Char ฎ = 6.557377e-002 |
| จ | 60 | Char จ = 7.333333e-001 | Char ฉ = 5.000000e-002 Char ฎ = 1.333333e-001 Char ล = 1.666667e-002 Char ฬ = 6.666667e-002 |
| ฉ | 60 | Char ฉ = 9.666667e-001 | Char ฎ = 1.666667e-002 Char ฬ = 1.666667e-002 |
| ช | 60 | Char ช = 6.500000e-001 | Char ฬ = 1.666667e-002 Char ฎ = 1.666667e-002 Char ฌ = 3.333333e-002 Char ฬ = 2.833333e-001 |
| ช | 60 | Char ช = 7.500000e-001 | Char ห = 1.666667e-002 Char ฬ = 2.333333e-001 |
| ฌ | 60 | Char ฌ = 4.166667e-001 | Char ฌ = 3.333333e-001 Char ช = 8.333333e-002 Char ฌ = 1.500000e-001 Char น = 1.666667e-002 |
| ฎ | 62 | Char ฎ = 6.612903e-001 | Char ฎ = 1.290323e-001 Char ฎ = 1.612903e-002 Char ห = 3.225806e-002 Char ฬ = 1.451613e-001 Char ฉ = 1.612903e-002 |
| ฎ | 62 | Char ฎ = 4.838710e-001 | Char ฎ = 3.870968e-001 Char ฬ = 1.290323e-001 |
| ฬ | 61 | Char ฬ = 4.918033e-002 | Char ฬ = 3.278689e-002 Char ฌ = 3.278689e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|------------------------|--|
| | | | Char ก = 7.868852e-001 Char ค = 1.639344e-002 Char ง = 1.639344e-002 Char จ = 3.278689e-002 Char ฉ = 1.639344e-002 Char ช = 1.639344e-002 |
| ฅ | 60 | Char ฅ = 2.833333e-001 | Char ซ = 1.833333e-001 Char ฌ = 5.000000e-002 Char ฎ = 4.666667e-001 Char ฏ = 1.666667e-002 |
| ณ | 62 | Char ณ = 5.161290e-001 | Char ฎ = 1.612903e-002 Char ฏ = 4.838710e-002 Char ฐ = 2.903226e-001 Char ฑ = 1.290323e-001 |
| ด | 63 | Char ด = 3.174603e-001 | Char ฒ = 1.587302e-002 Char ณ = 7.936508e-002 Char ฏ = 3.174603e-002 Char ท = 3.174603e-002 Char น = 2.222222e-001 Char ป = 1.587302e-002 Char ม = 2.063492e-001 Char ฝ = 7.936508e-002 |
| ต | 51 | Char ต = 9.803922e-002 | Char ฒ = 7.843137e-002 Char ฎ = 3.921569e-002 Char ฏ = 3.921569e-002 Char ด = 1.372549e-001 Char ท = 1.960784e-002 Char น = 3.921569e-002 Char ป = 1.960784e-002 |

| | | | |
|---|----|------------------------|--|
| | | | Char ท = 1.960784e-002 Char ก = 5.882353e-002 Char ม = 5.882353e-002 Char ฬ = 3.921569e-001 |
| ถ | 61 | Char ถ = 1.076923e-001 | Char ฐ = 2.615385e-001 Char ฒ = 4.615385e-001 Char ภา = 1.538462e-002 Char ฬ = 1.538462e-001 |
| ท | 61 | | |
| ธ | 62 | Char ธ = 1.935484e-001 | Char จ = 1.612903e-002 Char ฑ = 2.580645e-001 Char ฒ = 1.612903e-002 Char ฬ = 5.161290e-001 |
| น | 61 | Char น = 9.836066e-001 | Char ฒ = 1.639344e-002 |
| ป | 63 | Char ป = 1.333333e-001 | Char ฑ = 1.666667e-001 Char ค = 1.666667e-002 Char ง = 1.666667e-002 Char จ = 3.333333e-002 Char ฐ = 5.000000e-002 Char ฑ = 3.333333e-002 Char ค = 5.000000e-002 Char น = 1.833333e-001 Char ก = 1.166667e-001 Char ม = 2.000000e-001 |
| ป | 61 | Char ป = 4.838710e-002 | Char ช = 2.419355e-001 Char ฑ = 6.451613e-002 Char ฐ = 1.612903e-002 Char ค = 4.838710e-002 Char น = 1.290323e-001 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|------------------------|--|
| | | | Char ม = 2.741935e-001 Char ฏ = 3.225806e-002 Char ม = 1.129032e-001 Char ฬ = 3.225806e-002 |
| ผ | 60 | Char ผ = 5.166667e-001 | Char ฐ = 5.000000e-002 Char ฝ = 4.166667e-001 Char ฬ = 1.666667e-002 |
| ฝ | 62 | Char ฝ = 5.000000e-001 | Char ผ = 4.677419e-001 Char ฬ = 1.612903e-002 Char ย = 1.612903e-002 |
| พ | 63 | Char พ = 9.206349e-001 | Char ด = 1.587302e-002 Char น = 3.174603e-002 Char ฬ = 3.174603e-002 |
| พ | 61 | | Char พ = 1.000000e+000 |
| ภ | 64 | Char ภ = 9.433962e-001 | Char ฎ = 1.886792e-002 Char ฑ = 3.773585e-002 |
| ม | 63 | Char ม = 7.846154e-001 | Char น = 2.000000e-001 Char ฏ = 1.538462e-002 |
| ย | 68 | Char ย = 8.833333e-001 | Char ฎ = 3.333333e-002 Char ฐ = 1.666667e-002 Char ฐ = 6.666667e-002 |
| ร | 63 | Char ร = 8.644068e-001 | Char ฎ = 1.186441e-001 Char ฬ = 1.694915e-002 |
| ล | 59 | Char ล = 6.969697e-001 | Char ฅ = 7.575758e-002 Char ฐ = 9.090909e-002 Char ฏ = 4.545455e-002 Char ฬ = 9.090909e-002 |
| ว | 61 | Char ว = 6.000000e-001 | Char ผ = 1.666667e-002 Char ฏ = 5.000000e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้เผยแพร่ไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|------------------------|--|
| | | | Char ด = 3.333333e-001 |
| ท | 62 | Char ท = 8.870968e-001 | Char ก = 3.225806e-002 Char ฟ = 8.064516e-002 |
| พ | 72 | Char พ = 1.00000e+000 | |
| ฉ | 64 | Char ฉ = 7.894737e-001 | Char ผ = 8.771930e-002 Char ย = 1.052632e-001 Char ฮ = 1.754386e-002 |
| ย | 60 | Char ย = 8.888889e-001 | Char ฎ = 1.388889e-002 Char ฬ = 1.388889e-002 Char ฎ = 4.166667e-002 Char ฬ = 2.777778e-002 Char ฎ = 1.388889e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ผลการทดลองที่ 11

Left-Right Model with Testing Data (without Terminate State Condition)

| File Name | Seq No. | % ความถูกต้อง | % ความผิดพลาด |
|-----------|---------|------------------------|---|
| ก | 60 | Char ก = 7.166667e-001 | Char คม = 2.166667e-001 Char ด = 1.666667e-002 Char น = 5.000000e-002 |
| ข | 61 | | Char คม = 5.409836e-001 Char ด = 3.278689e-002 Char น = 8.196721e-002 Char พ = 2.950820e-001 Char ม = 4.918033e-002 |
| ข | 60 | Char ข = 3.333333e-002 | Char ขม = 6.166667e-001 Char ขด = 3.333333e-002 Char ขน = 2.833333e-001 Char ขต = 1.666667e-002 Char ขพ = 1.666667e-002 |
| ค | 60 | Char ค = 7.500000e-001 | Char คม = 1.666667e-001 Char คด = 8.333333e-002 |
| ฆ | 63 | Char ฆ = 8.412698e-001 | Char ข = 1.587302e-002 Char คม = 1.587302e-002 Char คณ = 9.523810e-002 Char คต = 1.587302e-002 Char คถ = 1.587302e-002 |
| ง | 61 | | Char คม = 8.032787e-001 Char คด = 1.967213e-001 |
| จ | 60 | Char จ = 3.333333e-002 | Char คม = 1.666667e-002 Char คด = 6.000000e-001 Char คต = 8.333333e-002 Char คน = 3.333333e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|------------------------|--|
| | | | Char ม = 2.166667e-001 Char ง = 1.666667e-002 |
| จ | 60 | | Char ฉ = 1.666667e-002 Char ฅ = 1.000000e-001 Char ฌ = 1.666667e-001 Char ฎ = 3.333333e-002 Char ฏ = 6.666667e-002 Char ฐ = 4.666667e-001 Char ฑ = 3.333333e-002 Char ฒ = 1.166667e-001 |
| ช | 60 | Char ณ = 3.333333e-002 | Char ด = 4.166667e-001 Char ต = 1.333333e-001 Char ถ = 1.166667e-001 Char ท = 2.833333e-001 Char น = 1.666667e-002 |
| ฅ | 60 | Char บ = 6.000000e-001 | Char ป = 6.666667e-002 Char ผ = 2.000000e-001 Char ฝ = 1.666667e-002 Char พ = 3.333333e-002 Char ฟ = 1.666667e-002 Char ภ = 1.666667e-002 Char ม = 5.000000e-002 |
| จ | 60 | Char ย = 1.666667e-002 | Char ร = 5.166667e-001 Char ฤ = 2.166667e-001 Char ล = 1.000000e-001 Char ฦ = 1.500000e-001 |
| ฉ | 62 | Char ว = 7.096774e-001 | Char ศ = 3.225806e-002 Char ษ = 2.580645e-001 |
| ช | 62 | Char ส = 3.387097e-001 | Char ห = 6.290323e-001 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับใช้เพื่อการเรียนเพื่อการศึกษาเท่านั้น มิอนุญาติให้นำไปเผยแพร่โดยไม่ได้รับอนุญาต

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

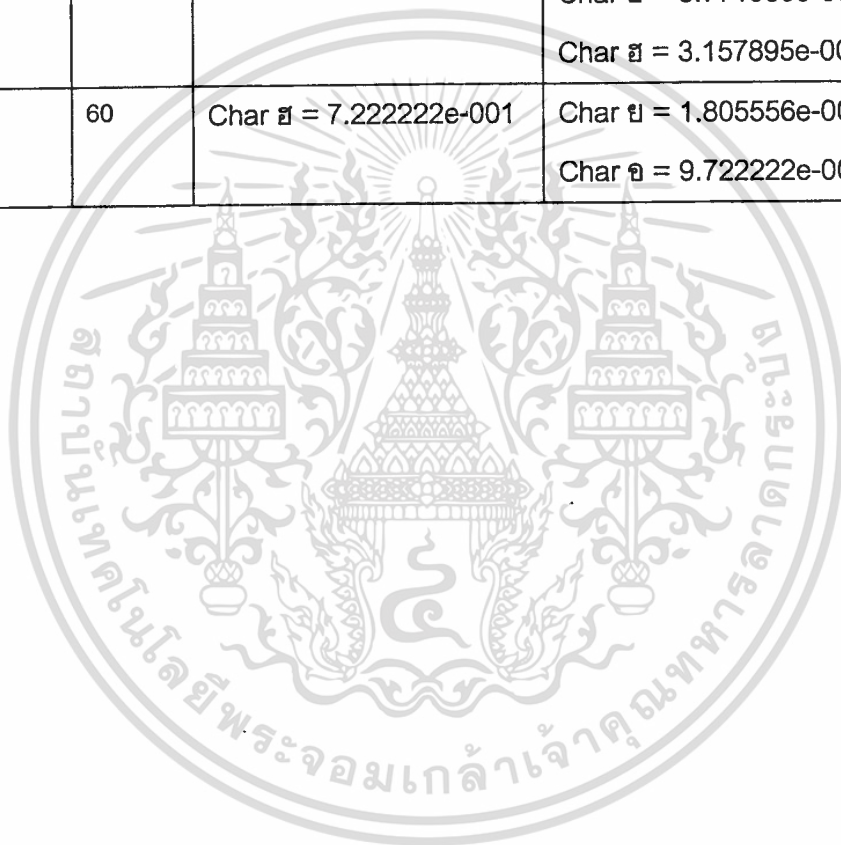
| | | | |
|---|----|------------------------|--|
| | | | Char ก = 3.225806e-002 |
| ท | 61 | Char ท = 3.442623e-001 | Char ข = 9.836066e-002 Char ค = 4.754098e-001 Char ง = 6.557377e-002 Char ฉ = 1.639344e-002 |
| ฒ | 60 | Char ฒ = 6.500000e-001 | Char ม = 2.833333e-001 Char ฝ = 6.666667e-002 |
| ณ | 62 | Char ณ = 6.290323e-001 | Char ห = 2.096774e-001 Char อ = 8.064516e-002 Char ฎ = 6.451613e-002 Char ฏ = 1.612903e-002 |
| ด | 63 | Char ด = 4.761905e-002 | Char ฒ = 7.619048e-001 Char ต = 1.587302e-002 Char ฒ = 3.174603e-002 Char ม = 1.269841e-001 Char ฬ = 1.587302e-002 |
| ต | 51 | Char ต = 9.803922e-002 | Char ฒ = 5.098039e-001 Char ต = 1.372549e-001 Char ฒ = 1.176471e-001 Char ม = 1.372549e-001 |
| ถ | 61 | | Char ห = 7.846154e-001 Char ณ = 2.000000e-001 Char ฒ = 1.538462e-002 |
| ท | 61 | | |
| ธ | 62 | Char ธ = 1.000000e+000 | |
| น | 61 | Char ฒ = 3.278689e-002 | Char ข = 1.639344e-002 Char ฒ = 5.901639e-001 Char ต = 1.639344e-002 Char ม = 3.278689e-001 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|------------------------|--|
| | | | Char ฬ = 1.639344e-002 |
| บ | 63 | Char บ = 1.333333e-001 | Char ฅ = 7.333333e-001 Char ฆ = 1.333333e-001 |
| ป | 61 | | Char ฌ = 3.225806e-002 Char ฎ = 7.580645e-001 Char ฏ = 8.064516e-002 Char ฐ = 3.225806e-002 Char ฑ = 9.677419e-002 |
| ผ | 60 | Char ฝ = 2.000000e-001 | Char ฒ = 1.166667e-001 Char ณ = 6.500000e-001 Char ด = 3.333333e-002 |
| ฝ | 62 | Char ฝ = 9.838710e-001 | Char ต = 1.612903e-002 |
| พ | 63 | Char ฬ = 7.777778e-001 | Char ถ = 1.269841e-001 Char ท = 1.587302e-002 Char ธ = 3.174603e-002 Char น = 4.761905e-002 |
| ฟ | 61 | Char ฬ = 2.131148e-001 | Char บ = 1.475410e-001 Char ป = 3.278689e-002 Char ผ = 5.901639e-001 Char ฝ = 1.639344e-002 |
| ภ | 64 | Char ภ = 8.113208e-001 | Char พ = 1.886792e-001 |
| ม | 63 | Char ฆ = 9.230769e-002 | Char ฟ = 9.076923e-001 |
| ย | 68 | Char ฎ = 4.166667e-001 | Char ภ = 3.333333e-001 Char ม = 2.500000e-001 |
| ร | 63 | Char ฎ = 2.542373e-001 | Char ร = 7.118644e-001 Char ฤ = 3.389831e-002 |
| ล | 59 | Char ฬ = 9.848485e-001 | Char ล = 1.515152e-002 |
| ว | 61 | Char ฎ = 1.000000e+000 | |
| ท | 62 | Char ฑ = 9.193548e-001 | Char ฦ = 4.838710e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สร้างไว้สำหรับใช้งานเฉพาะองค์กรศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้เผยแพร่หรือใช้ซ้ำในด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|------------------------|--|
| | | | Char ท = 1.612903e-002 Char น = 1.612903e-002 |
| พ | 72 | Char พ = 3.492063e-001 | Char ฒ = 1.746032e-001 Char ม = 4.761905e-001 |
| จ | 64 | Char จ = 5.614035e-001 | Char ค = 1.754386e-002 Char ฌ = 1.754386e-002 Char ย = 8.771930e-002 Char ฮ = 3.157895e-001 |
| ช | 60 | Char ฮ = 7.222222e-001 | Char ญ = 1.805556e-001 Char ฎ = 9.722222e-002 |



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ผลการทดลองที่ 12

Left-Right Model with Testing Data (with Terminate State Condition)

| File Name | Seq No. | % ความถูกต้อง | % ความผิดพลาด |
|-----------|---------|------------------------|---|
| ก | 60 | Char ก = 8.166667e-001 | Char คม = 6.666667e-002 Char ด = 1.666667e-002 Char ต = 3.333333e-002 Char น = 6.666667e-002 |
| ข | 61 | - | Char คม = 5.409836e-001 Char ด = 3.278689e-002 Char น = 8.196721e-002 Char พ = 2.950820e-001 Char ม = 4.918033e-002 |
| ฅ | 60 | Char ฅ = 3.333333e-002 | Char ช = 6.166667e-001 Char ฅ = 3.333333e-002 Char ฆ = 2.833333e-001 Char ต = 1.666667e-002 Char พ = 1.666667e-002 |
| ค | 60 | Char ค = 7.500000e-001 | Char ฝ = 1.666667e-001 Char ฝ = 8.333333e-002 |
| ช | 63 | - | - |
| ง | 61 | - | Char คม = 5.409836e-001 Char ด = 4.426230e-001 Char น = 1.639344e-002 |
| จ | 60 | Char จ = 3.333333e-002 | Char คม = 1.666667e-002 Char ด = 6.000000e-001 Char ต = 8.333333e-002 Char น = 3.333333e-002 Char ม = 2.166667e-001 Char ฎ = 1.666667e-002 |
| ฉ | 60 | Char ฉ = 1.666667e-002 | Char ฅ = 1.666667e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนลิขสิทธิ์ไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่สามารถนำออกจำหน่ายหรือเผยแพร่โดยไม่ได้รับอนุญาตจากทางสำนักงานคณะกรรมการการอุดมศึกษา

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|------------------------|--|
| | | | Char ค = 1.000000e-001 Char ด = 1.666667e-001 Char ต = 3.333333e-002 Char น = 6.666667e-002 Char ม = 4.666667e-001 Char ห = 3.333333e-002 Char ฬ = 1.166667e-001 |
| ๗ | 60 | Char ๗ = 3.333333e-002 | Char ค = 4.166667e-001 Char ด = 1.333333e-001 Char น = 1.166667e-001 Char ม = 2.833333e-001 Char ฬ = 1.666667e-002 |
| ๘ | 60 | Char ๘ = 6.000000e-001 | Char ข = 6.666667e-002 Char ฅ = 2.000000e-001 Char ต = 1.666667e-002 Char ถ = 3.333333e-002 Char น = 1.666667e-002 Char ม = 1.666667e-002 Char ฬ = 5.000000e-002 |
| ฅ | 60 | Char ฅ = 1.666667e-002 | Char ข = 5.166667e-001 Char ฅ = 2.166667e-001 Char ถ = 1.000000e-001 Char ล = 1.500000e-001 |
| ๖ | 62 | Char ๖ = 7.096774e-001 | Char ๖ = 3.225806e-002 Char ๗ = 2.580645e-001 |
| ๖ | 62 | Char ๖ = 3.387097e-001 | Char ๖ = 6.290323e-001 Char ๗ = 3.225806e-002 |
| ๗ | 61 | Char ๗ = 3.442623e-001 | Char ๗ = 9.836066e-002 Char ๘ = 4.754098e-001 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับใช้เฉพาะในเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นิยมนำไปเผยแพร่โดยไม่ได้รับอนุญาต

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|------------------------|--|
| | | | Char ๗ = 6.557377e-002 Char ๘ = 1.639344e-002 |
| ฅ | 60 | Char ฅ = 6.500000e-001 | Char ฆ = 2.833333e-001 Char ฦ = 6.666667e-002 |
| ณ | 62 | Char ณ = 6.290323e-001 | Char ๗ = 2.096774e-001 Char ๘ = 8.064516e-002 Char ๙ = 6.451613e-002 Char ๑ = 1.612903e-002 |
| ด | 63 | Char ด = 4.761905e-002 | Char ฅ = 7.619048e-001 Char ๑ = 1.587302e-002 Char ๒ = 3.174603e-002 Char ๓ = 1.269841e-001 Char ๔ = 1.587302e-002 |
| ต | 51 | Char ต = 9.803922e-002 | Char ฅ = 5.098039e-001 Char ๑ = 1.372549e-001 Char ๒ = 1.176471e-001 Char ๓ = 1.372549e-001 |
| ถ | 61 | | Char ๗ = 7.846154e-001 Char ๘ = 2.000000e-001 Char ๙ = 1.538462e-002 |
| ท | 61 | | |
| ธ | 62 | Char ๓ = 1.000000e+000 | |
| น | 61 | Char ๒ = 3.278689e-002 | Char ๗ = 1.639344e-002 Char ฅ = 5.901639e-001 Char ๑ = 1.639344e-002 Char ๒ = 3.278689e-001 Char ๓ = 1.639344e-002 |
| บ | 63 | Char ๒ = 1.333333e-001 | Char ฅ = 7.333333e-001 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารสงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|------------------------|--|
| | | | Char ม = 1.333333e-001 |
| ป | 61 | | Char ข = 3.225806e-002 Char ค = 7.580645e-001 Char ง = 8.064516e-002 Char จ = 3.225806e-002 Char ฉ = 9.677419e-002 |
| ผ | 60 | Char ผ = 2.000000e-001 | Char ด = 1.166667e-001 Char ฝ = 6.500000e-001 Char ย = 3.333333e-002 |
| ฝ | 62 | Char ฝ = 9.838710e-001 | Char ฒ = 1.612903e-002 |
| พ | 63 | Char พ = 7.777778e-001 | Char ฒ = 1.269841e-001 Char ฒ = 1.587302e-002 Char ฒ = 3.174603e-002 Char ฒ = 4.761905e-002 |
| ฟ | 61 | Char ฟ = 2.131148e-001 | Char ฒ = 1.475410e-001 Char ฒ = 3.278689e-002 Char ฒ = 5.901639e-001 Char ฒ = 1.639344e-002 |
| ภ | 64 | Char ภ = 8.113208e-001 | Char ฎ = 1.886792e-001 |
| ม | 63 | Char ม = 9.230769e-002 | Char ฒ = 9.076923e-001 |
| ย | 68 | Char ย = 4.166667e-001 | Char ฒ = 3.333333e-001 Char ฒ = 2.500000e-001 |
| ร | 63 | Char ร = 2.542373e-001 | Char ฎ = 7.118644e-001 Char ฎ = 3.389831e-002 |
| ล | 59 | Char ล = 1.000000e+000 | |
| ว | 61 | Char ว = 1.000000e+000 | |
| ท | 62 | Char ท = 9.193548e-001 | Char ต = 4.838710e-002 Char ฒ = 1.612903e-002 Char ฒ = 1.612903e-002 |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับในการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

| | | | |
|---|----|------------------------|--|
| พ | 72 | Char พ = 3.492063e-001 | Char ฌ = 1.746032e-001 Char ม = 4.761905e-001 |
| จ | 64 | Char จ = 5.614035e-001 | Char ค = 1.754386e-002 Char ฌ = 1.754386e-002 Char ย = 8.771930e-002 Char ฎ = 3.157895e-001 |
| ช | 60 | Char ช = 7.222222e-001 | Char ย = 1.805556e-001 Char ฎ = 9.722222e-002 |



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ภาคผนวก ข.

ตัวอย่าง Model ที่ได้จากการฝึกสอน

Ergodic Model

ตัวอักษร ก

State : 10

Symbols :10

[PINE]

1.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000

[A]

0.954232 0.000000 0.000073 0.000000 0.000000 0.000000 0.020727 0.003402 0.021566 0.000000

0.008952 0.718407 0.000000 0.009167 0.083868 0.006443 0.000000 0.000000 0.000000 0.173162

0.170778 0.000000 0.310855 0.000000 0.000000 0.000000 0.018365 0.000000 0.500002 0.000000

0.012475 0.063290 0.000000 0.047632 0.043323 0.747620 0.000015 0.000000 0.000000 0.085646

0.266386 0.551098 0.000000 0.011459 0.102111 0.032802 0.000000 0.000000 0.000000 0.036143

0.000001 0.042698 0.000000 0.126071 0.009761 0.767243 0.000000 0.000000 0.000000 0.054226

0.021480 0.000000 0.000578 0.000003 0.000000 0.000003 0.457047 0.519312 0.001576 0.000000

0.001247 0.000000 0.000000 0.010456 0.000000 0.077906 0.281741 0.628650 0.000000 0.000000

0.054453 0.000000 0.135606 0.000000 0.000000 0.000000 0.007734 0.000000 0.802207 0.000000

0.010065 0.777370 0.000000 0.030791 0.079748 0.035250 0.000000 0.000000 0.000000 0.066775

[B]

0.000001 0.033287 0.359621 0.586076 0.000001 0.000001 0.000001 0.021010 0.000001 0.000001

0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.999096 0.000896 0.000001

0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.746307 0.000495 0.253190 0.000001 0.000001

0.000001 0.084393 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.478734 0.436866 0.000001

0.000001 0.000087 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.995672 0.004233 0.000001

0.000001 0.179519 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.184272 0.636202 0.000001

0.000001 0.268502 0.345650 0.385840 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001

0.000001 0.866705 0.074302 0.058985 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001

0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.748850 0.102021 0.149122 0.000001 0.000001

0.000001 0.000595 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.987010 0.012388 0.000001

เอกสารนี้เป็นทรัพย์สินทางปัญญาของมหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี การนำเอกสารนี้ไปใช้ในการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

[End_State]

15 45 0 0 0 0 0 0 0 0

Left-Right Model

ตัวอักษร n

State : 10

Symbols :10

[PINE]

1.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000

[A]

0.000000 0.997460 0.002540 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000

0.000000 0.186452 0.813379 0.000169 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000

0.000000 0.000000 0.182212 0.817788 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000

0.000000 0.000000 0.000000 0.680475 0.319524 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000

0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.593865 0.405510 0.000625 0.000000 0.000000 0.000000

0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.239087 0.760848 0.000065 0.000000 0.000000

0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.264716 0.735277 0.000008 0.000000

0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.594724 0.405276 0.000000

0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.876519 0.123481

0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 0.000000 1.000000

[B]

0.000001 0.000001 0.000001 0.999991 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001

0.000001 0.000001 0.000001 0.999991 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001

0.000001 0.000001 0.000790 0.999202 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001

0.000001 0.000001 0.351529 0.648463 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001

0.000001 0.000001 0.743623 0.256369 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001

0.000001 0.000001 0.000006 0.999986 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001

0.000001 0.000001 0.002696 0.997296 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001

0.000001 0.000008 0.667510 0.332475 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001

0.000001 0.238091 0.506885 0.255017 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001 0.000001

0.000001 0.144068 0.095283 0.228524 0.000001 0.081895 0.010225 0.378572 0.061429 0.000001

[End_State]

0 0 0 0 0 0 0 0 6 0

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้