

เครื่องต้นแบบทดสอบระดับการป้องกันฝุ่นของบริภัณฑ์ทางไฟฟ้า
THE DUSTY PROTECTIVE DEGREE TESTER PROTOTYPE



จัดทำโดย

นาย เกียรติชัย เต็มกลิ่นจันทร์ เลขประจำตัว 40010079
นาย ชนศิษฎ์ ม่วงศรีศักดิ์ เลขประจำตัว 40010157
นาย ชลัช เต็มศรีเจริญพร เลขประจำตัว 40010168
นาย ชัยรัตน์ ชรรมทัตโต เลขประจำตัว 40010177
นาย จุติวิฑิต์ ปัญญากรณ์ เลขประจำตัว 40010201
นาย ณรงค์ รอดผล เลขประจำตัว 40010209

อาจารย์ที่ปรึกษา

รศ. ศุภี บรรจงจิตร
อาจารย์ชาย ชมภูอินไหว
อาจารย์เขาว์ ชมภูอินไหว

เลขหมึก.....
เลขทะเบียน..... 42605
วัน, เดือน, ปี..... 4 ส.ย. 2545

.b.....
.i.....

ปริญญานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต
สาขาวิศวกรรมไฟฟ้า
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
ปีการศึกษา 2543

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

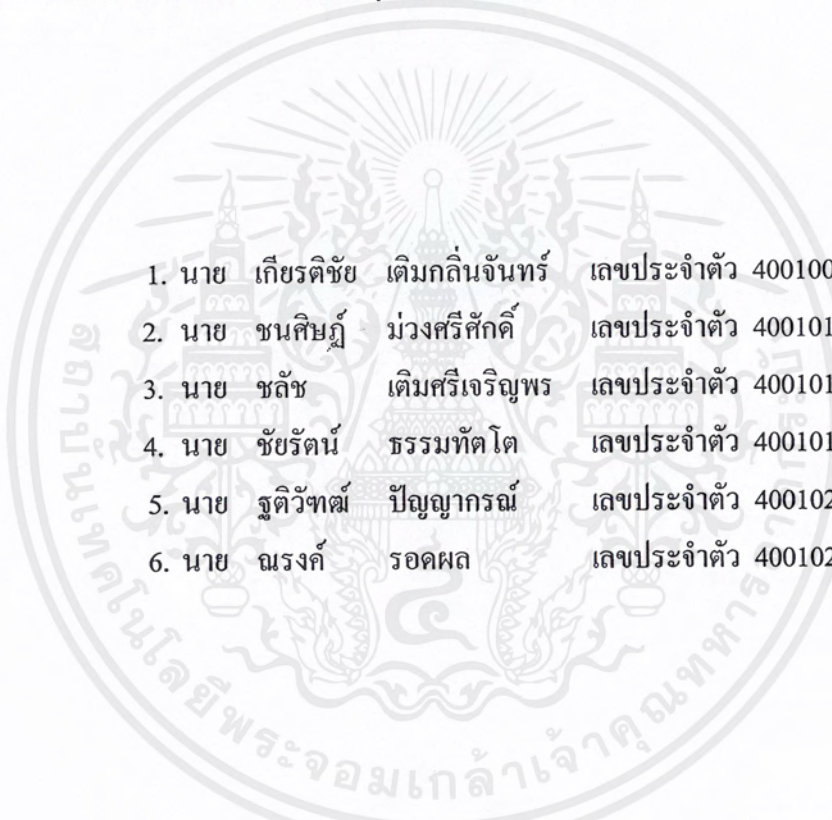
ปริญญาโท ปีการศึกษา 2543

ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า

คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

เรื่อง เครื่องต้นแบบทดสอบระดับการป้องกันฝุ่นของบริภัณฑ์ทางไฟฟ้า

ผู้จัดทำ

- 
1. นาย เกียรติชัย เต็มกลิ่นจันทร์ เลขประจำตัว 40010079
 2. นาย ชนศิษฏ์ ม่วงศรีศักดิ์ เลขประจำตัว 40010157
 3. นาย ชลัช เต็มศรีเจริญพร เลขประจำตัว 40010168
 4. นาย ชัยรัตน์ ธรรมทัตโต เลขประจำตัว 40010177
 5. นาย สุทธิวัฒน์ ปัญญากรณ์ เลขประจำตัว 40010201
 6. นาย ณรงค์ รอดผล เลขประจำตัว 40010209

..... อาจารย์ที่ปรึกษา
(รศ. ศุติ บรรจงจิตร)

..... อาจารย์ที่ปรึกษา
(อาจารย์ ชาย ชมภูอินไหว)

..... อาจารย์ที่ปรึกษา
(อาจารย์ เซาว์ ชมภูอินไหว)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

เครื่องต้นแบบทดสอบระดับการป้องกันฝุ่นของบริภัณฑ์ทางไฟฟ้า

นาย เกียรติชัย	เต็มกลิ่นจันทร์	
นาย ชนศิษฎ์	ม่วงศรีศักดิ์	
นาย ชลัช	เต็มศรีเจริญพร	
นาย ชัยรัตน์	ธรรมทัต โต	
นาย รุติวัฒน์	ปัญญากรณ์	
นาย ณรงค์	รอดผล	
รศ. ศุภี	บรรจงจิตร	อาจารย์ที่ปรึกษา
อาจารย์ ชาย	ชมภูอิน ไหว	อาจารย์ที่ปรึกษา
อาจารย์ เซาว์	ชมภูอิน ไหว	อาจารย์ที่ปรึกษา
ปีการศึกษา	2543	

บทคัดย่อ

ปริญญาานิพนธ์นี้ทำการศึกษาและพัฒนาเครื่องต้นแบบทดสอบระดับการป้องกันฝุ่นของบริภัณฑ์ทางไฟฟ้า เครื่องต้นแบบนี้สร้างขึ้นตามมาตรฐานของมอก. ซึ่งยึดตามมาตรฐานสากล IP (International Protection) ตามมาตรฐานการป้องกันจะแบ่งเป็น 2 ชนิด คือ การป้องกันของแข็ง และการป้องกันน้ำ เพื่อให้ทดสอบระดับของการป้องกันฝุ่นของบริภัณฑ์ทางไฟฟ้า เช่น โคมถนน หม้อแปลงไฟฟ้า มอเตอร์ไฟฟ้า เป็นต้น เครื่องต้นแบบนี้สามารถทดสอบระดับการป้องกันของแข็งในระดับ 5 ระดับ 6 ซึ่งเป็นระดับการป้องกันที่สูงที่สุด ฝุ่นที่ใช้ทดสอบเป็นผงทัลคัม มีเส้นผ่าศูนย์กลาง 50 ไมโครเมตร เครื่องทดสอบนี้ใช้พัดลมดูดอากาศขนาด ¼ แรงม้าในการหมุนเวียนฝุ่น นอกจากนี้ยังมีระบบสูญญากาศสำหรับลดความดันอากาศภายในบริภัณฑ์ เพื่อให้ฝุ่นเข้าสู่บริภัณฑ์ได้ง่ายขึ้น ผลการทดสอบ การทำงานของเครื่องต้นแบบ สามารถทดสอบบริภัณฑ์ได้ตาม มาตรฐาน มอก. ที่ใช้อ้างอิง

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

THE DUSTY PROTECTIVE DEGREE TESTER PROTOTYPE

Kiatchai Termklinchan

Chanasit Muangsrissak

Chalat Termsrichareonporn

Chairat Tammatattao

Thatiwat Panyakorn

Narong Rodphol

Assoc.Prof. Sulee Banchongchit Advisor

Mr. Chai Chompoo-Inwai Advisor

Mr. Chow Chompoo-Inwai Advisor

2000

ABSTRACT

This thesis is the studying and developing the dusty protective degree tester prototype. It is used to test the degree of protection against dust of the electrical equipment such as road lamp, electrical transformer, electrical motor, etc. This tester is developed under the TIS standard, which is follow the IP (International Protection) standard. IP standard provides the protection against solid and protection against water. This tester is used to test the solid objects protection in degree 5 and 6 which is the highest degree of protection. We used 50 micrometer-diameter talcum powder as dust, ¼ Hp blower for dust circulating. Besides, we provide the vacuum system in order to reduce air pressure in the equipment. This makes the dust enter easier according to the standard.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สารบัญ

	หน้า
บทคัดย่อ	I
ABSTRACT	II
สารบัญรูป	V
สารบัญตาราง	VIII
บทที่ 1 บทนำ	1
วัตถุประสงค์	1
ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ	1
เนื้อหาของปริญญานิพนธ์	1
บทที่ 2 ทฤษฎีและหลักการ	2
2.1 ขอบข่ายการทดสอบ	2
2.2 บทนิยาม	3
2.3 ระบบการจัดชั้น	3
2.4 ระดับการป้องกัน	5
2.5 เครื่องหมาย	6
2.6 การทดสอบ	7
บทที่ 3 การออกแบบ โครงสร้างและอุปกรณ์ของผู้ทดสอบ	13
3.1 โครงสร้างผู้ทดสอบ	14
3.2 พัดลมและ โบลทเวอร์	15
3.3 ระบบป้อนสุญญากาศ	25
3.4 ระบบต้นสะเทือน	40
3.5 การควบคุมการทำงานทางไฟฟ้าของ โบลทเวอร์และตัวต้นสะเทือน	44
3.6 การควบคุมการทำงานทางไฟฟ้าของมอเตอร์ป้อนสุญญากาศ	47
บทที่ 4 วิธีการใช้งานเครื่องทดสอบ	49
4.1 ขั้นตอนการใช้งานเครื่องทดสอบ	49
4.2 รูปและคำบรรยายการใช้งานเครื่องทดสอบ	51
บทที่ 5 ผลการทดสอบ	58
บทที่ 6 บทสรุปและวิจารณ์โครงการ	62

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สารบัญ (ต่อ)

ภาคผนวก

กิตติกรรมประกาศ

เอกสารอ้างอิง



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สารบัญรูป

	หน้า	
รูปที่ 2.1	นิวททดสอบมาตรฐาน	9
รูปที่ 2.2	การทำงานของเครื่องทดสอบ	11
รูปที่ 3.1	แผนผังแสดงการทำงาน	13
รูปที่ 3.2	โครงสร้างตู้	14
รูปที่ 3.3	โครงสร้างภายใน	15
รูปที่ 3.4	พัดลมใบพัด	16
รูปที่ 3.5	พัดลมชิรอกโค	17
รูปที่ 3.6	พัดลมใบพัดตามรัศมี	17
รูปที่ 3.7	พัดลมเทอร์โบ	18
รูปที่ 3.8	โบลเวอร์ชนิดรูปท	18
รูปที่ 3.9	แผนภูมิการเลือกโบลเวอร์	20
รูปที่ 3.10	แผนภูมิการเลือกมอเตอร์	21
รูปที่ 3.11	พิกัดของโบลเวอร์ที่เลือกใช้ในเครื่องทดสอบ	24
รูปที่ 3.12	โบลเวอร์ที่เลือกใช้ในเครื่องทดสอบ	24
รูปที่ 3.13	การทำงานระบบสุญญากาศ	25
รูปที่ 3.14	โครงสร้างภายในของโรตารีปั๊มแบบลูกสูบ	26
รูปที่ 3.15	วัฏจักรการทำงานของโรตารีปั๊มแบบลูกสูบ	26
รูปที่ 3.16	โครงสร้างภายในของโรตารีปั๊มแบบใบพัด	27
รูปที่ 3.17	ประสิทธิภาพการทำงานของโรตารีปั๊มแบบหนึ่งจังหวะ และสองจังหวะ	30
รูปที่ 3.18	โครงสร้างภายในของโรตารีปั๊มแบบสองจังหวะ	31
รูปที่ 3.19	การนำโรตารีปั๊มต่อเข้ากับระบบสุญญากาศ	32
รูปที่ 3.20	ส่วนที่เรียกว่า duo-seal ของโรตารีปั๊ม ซึ่งอาศัยน้ำมันในการซีล เพื่อป้องกันไม่ให้อากาศ ส่วนที่มีความดันสูงไหลย้อนกลับมา ยังส่วนที่มีความดันต่ำ	36
รูปที่ 3.21	สวิตซ์ความดันอัตโนมัติ	38
รูปที่ 3.22	ระบบสุญญากาศ	39
รูปที่ 3.23	ลักษณะโครงสร้างของไวเบรเตอร์แม่เหล็กไฟฟ้า	41

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สารบัญรูป (ต่อ)

	หน้า
รูปที่ 3.24 มอเตอร์เขย่า	42
รูปที่ 3.25 ระบบเขย่าด้วยเพลาลูกเบี้ยว	43
รูปที่ 3.26 ระบบสันสะเทือนที่เลือกใช้กับเครื่องทดสอบ	44
รูปที่ 3.27 วงจรควบคุมไฟฟ้าของมอเตอร์และโบลเวอร์	45
รูปที่ 3.28 ตู้ควบคุมโบลเวอร์และตัวสันสะเทือน	46
รูปที่ 3.29 ภายในตู้ควบคุมโบลเวอร์และตัวสันสะเทือน	46
รูปที่ 3.30 วงจรควบคุมการทำงานของมอเตอร์ปั๊มสุญญากาศ	47
รูปที่ 3.31 ตู้ควบคุมระบบสุญญากาศ	48
รูปที่ 3.32 ภายในตู้ควบคุมระบบสุญญากาศ	48
รูปที่ 4.1 การใช้งานเครื่องทดสอบ	49
รูปที่ 4.2 การใช้งานเครื่องทดสอบ	50
รูปที่ 4.3 การติดตั้งดวงโคมในเครื่องทดสอบ	51
รูปที่ 4.4 การปิดฝาตู้ทดสอบเพื่อป้องกันผงทลคัมฟุ้งกระจาย	51
รูปที่ 4.5 การปิดฝาตู้ทดสอบที่สมบูรณ์	52
รูปที่ 4.6 การติดตั้งโคมไฟในแนวเอียง 15° กับแกนยึดโคมไฟ	52
รูปที่ 4.7 การติดตั้งโคมไฟในแนวระดับกับตะแกรง	53
รูปที่ 4.8 การตั้งตัวหน่วงเวลาการทดสอบ	53
รูปที่ 4.9 การตั้งตัวหน่วงเวลาโบลเวอร์	54
รูปที่ 4.10 การปรับอัตราการดูดของปั๊มสุญญากาศโดยวาล์ว	54
รูปที่ 4.11 การปรับอัตราการดูดของปั๊มสุญญากาศ โดยเครื่องวัดอัตราการไหล	55
รูปที่ 4.12 การต่อท่อสุญญากาศเข้ากับดวงโคม	55
รูปที่ 4.13 การเปิดสวิตช์เพื่อเริ่มการทดสอบ	56
รูปที่ 4.14 การเปิดสวิตช์ระบบสุญญากาศเพื่อเริ่ม การดูดอากาศออกจากโคม	56
รูปที่ 4.15 โคมไฟที่ผ่านการทดสอบเรียบร้อยแล้ว	57
รูปที่ 5.1 โคมไฟก่อนการทดสอบ	58
รูปที่ 5.2 โคมไฟหลังการทดสอบ	58

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สารบัญรูป (ต่อ)

	หน้า
รูปที่ 5.3 โคมไฟก่อนการทดสอบ	59
รูปที่ 5.4 โคมไฟหลังการทดสอบ	59
รูปที่ 5.5 โคมไฟก่อนการทดสอบ	60
รูปที่ 5.6 โคมไฟหลังการทดสอบ	60
รูปที่ 5.7 โคมไฟก่อนการทดสอบ	61
รูปที่ 5.8 โคมไฟหลังการทดสอบ	61



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สารบัญตาราง

	หน้า
ตารางที่ 1 ตัวเลขแสดงลักษณะตัวที่ 1	6
ตารางที่ 2 ชนิดของ โบลเวอร์	16
ตารางที่ 3 สมบัติของโบลเวอร์	19
ตารางที่ 4 ประสิทธิภาพและเพดานของ โบลเวอร์	22



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทที่ 1 บทนำ

หลักการและเหตุผล

การทำงานในสิ่งแวดล้อมที่เลวร้าย เช่น อุณหภูมิสูง มีฝุ่นมาก ตากแดดตากฝน อาจจะมีผลต่อการทำงานของอุปกรณ์ไฟฟ้า ทำให้ทำงานผิดปกติ หรืออาจเสียหายได้ ดังนั้น จึงมีการกำหนดมาตรฐานการป้องกันของบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าขึ้นมา เพื่อที่จะให้ผู้ที่ผู้ใช้สามารถเลือกใช้อุปกรณ์ไฟฟ้าได้เหมาะสมกับลักษณะของงาน และสถานที่ใช้งาน

มาตรฐานการป้องกันแบ่งออกเป็น 2 ชนิดคือ การป้องกันของแข็งซึ่งรวมไปถึงฝุ่นด้วย และการป้องกันน้ำ เครื่องทดสอบนี้ใช้ทดสอบการป้องกันของแข็งโดยเฉพาะฝุ่น ซึ่งเป็นการทดสอบในระดับสูงที่สุด

วัตถุประสงค์

วัตถุประสงค์ของการสร้างเครื่องทดสอบนี้คือ เพื่อที่จะใช้ในการทดสอบระดับการป้องกันฝุ่นของบริภัณฑ์ไฟฟ้าตามมาตรฐานของมอก.

ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

เนื่องจากเครื่องทดสอบยังมีไม่มากในประเทศ การสร้างเครื่องทดสอบนี้ขึ้นมาจะเป็นการเพิ่มแหล่งทดสอบที่ได้มาตรฐาน และเป็นการลดรายจ่ายที่จะรั่วไหลไปยังต่างประเทศ

เนื้อหาของปริยญานิพนธ์

- บทที่ 1 บทนำ
- บทที่ 2 ทฤษฎีและหลักการ
- บทที่ 3 การออกแบบโครงสร้างและอุปกรณ์ของผู้ทดสอบ
- บทที่ 4 วิธีการใช้งานเครื่องทดสอบ
- บทที่ 5 ผลการทดลอง
- บทที่ 6 บทสรุปและวิจารณ์โครงการ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทที่ 2

ทฤษฎีและหลักการ

หลักการและทฤษฎีได้นำมาจากมาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรมที่ มอก.513-2527 ซึ่งเป็น การว่าด้วยเรื่องของการจัดระดับการป้องกันของเปลือกหุ้มบริษัทไฟฟ้า จึงจำเป็นอย่างยิ่งที่จะต้อง ศึกษารายละเอียดและข้อกำหนดต่างๆของ มอก. ให้ละเอียดก่อน ซึ่งมีรายละเอียดดังต่อไปนี้

2.1 ขอบข่ายการทดสอบ

2.1.1 มาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรมนี้กำหนดระดับการจัดชั้นเปลือกหุ้มบริษัทไฟฟ้า และการทดสอบ สมรรถนะของเปลือกหุ้มแต่ละประเภท ตามระดับการป้องกันของเปลือกหุ้ม

2.1.2 มาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรมนี้ครอบคลุมเฉพาะเฉพาะเปลือกหุ้มของบริษัท ซึ่งมีแรงดันไฟฟ้า ที่กำหนดไม่เกิน 72.5 กิโลโวลต์

(1) การป้องกันบุคคลต่อการสัมผัส หรือเข้าใกล้กับส่วนที่มีไฟฟ้า และต่อการสัมผัสกับ ส่วนที่เคลื่อนไหว (นอกจากเพลาหมุนผิวเรียบและสิ่งที่ยึดกัน) ภายในเปลือกหุ้ม และการป้องกันมิให้สิ่งแปลกปลอมขนาดโตกว่าที่ระบุเข้าไปข้างในบริษัท

(2) การป้องกันมิให้น้ำเข้าไปทำความเสียหายต่อบริษัท

หมายเหตุ 1. การป้องกันส่วนเคลื่อนไหวภายนอกเปลือกหุ้มเช่น พัดลม ให้อยู่ในดุลพินิจ ของคณะกรรมการวิชาการที่เกี่ยวข้อง

2. ในมาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรมนี้ น้ำที่ใช้ทดสอบต้องเป็นน้ำจืดใส

สะอาด

2.1.3 มาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรมนี้เกี่ยวข้องเฉพาะเปลือกหุ้มซึ่งเมื่อพิจารณาในด้านอื่น ๆ ที่เกี่ยวข้องทั้งหมดแล้วเหมาะกับการใช้งานตามจุดประสงค์ และเมื่อพิจารณาในแง่ของวัสดุ และวิธีการผลิตแล้ว แน่ใจว่าจะคงสมบัติที่เกี่ยวข้องกับมาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรมนี้ตลอด เวลาของการใช้งานตามปกติ

2.1.4 มาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรมนี้ไม่ได้กำหนดระดับการป้องกันต่อความเสียหาย ทางกลของบริษัท ความเสี่ยงของการระเบิด หรือภาวะต่างๆเช่น ความชื้นซึ่งเกิดจากการควบแน่น ไอซึ่งกัดกร่อน ราหรือสัตว์เล็กๆ เช่นหนูและแมลง

2.1.5 รั้วหรือเครื่องกั้นภายนอกเปลือกหุ้มซึ่งต้องจัดให้มีโดยเฉพาะสำหรับความปลอดภัยของบุคคล ไม่ถือว่าเป็นส่วนหนึ่งของเปลือกหุ้มและไม่เกี่ยวข้องกับมาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรมนี้

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2.2 บทนิยาม

ความหมายของคำที่ใช้ในมาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรมนี้ มีดังต่อไปนี้

2.2.1 ระยะห่างในอากาศที่พอเพียง

(1) สำหรับบริษัทแรงดันไฟฟ้าต่ำ หมายถึง ระยะห่างซึ่งอุปกรณ์ทดสอบทางกล (ลูกทรงกลม นิวทอนทดสอบ ลวด ฯลฯ) ไม่สัมผัสกับส่วนที่มีไฟฟ้าหรือส่วนเคลื่อนไหว นอกจากส่วนที่ไม่เป็นอันตราย เช่น เพลาหมุนผิวเรียบ

(2) สำหรับบริษัทแรงดันไฟฟ้าสูง หมายถึง ระยะห่างซึ่งเมื่อใช้อุปกรณ์ทดสอบทางกล ใน ตำแหน่งที่ให้ผลเร็วที่สุดแล้ว บริษัทสามารถทนการทดสอบไดอิเล็กตริก (dielectric test) ที่จะใช้ทดสอบกับบริษัทนั้นได้

คุณลักษณะที่ต้องการของการทดสอบไดอิเล็กตริกนี้ อาจแทนด้วยระยะห่างในอากาศที่กำหนด ซึ่งเชื่อได้ว่าการทดสอบเทียบเท่ากับการใช้อุปกรณ์ทดสอบทางกลในตำแหน่งที่เร็วที่สุดในทางไฟฟ้าของผลิตภัณฑ์แต่ละประเภท

2.2.2 แรงดันไฟฟ้าต่ำ หมายถึง แรงดันไฟฟ้าที่กำหนดดังนี้

- (1) ไม่เกิน 1000 โวลต์ สำหรับไฟฟ้ากระแสสลับ
- (2) ไม่เกิน 1200 โวลต์ สำหรับไฟฟ้ากระแสตรง

2.2.3 แรงดันไฟฟ้าสูง หมายถึง แรงดันไฟฟ้าที่กำหนดดังนี้

- (1) เกิน 1000 โวลต์ สำหรับไฟฟ้ากระแสสลับ
- (2) เกิน 1200 โวลต์ สำหรับไฟฟ้ากระแสตรง

2.3 ระบบการจัดชั้น

2.3.1 ระบุระดับการป้องกันด้วยสัญลักษณ์

โดยมี IP (International Protection) ตามด้วยเลข 2 ตัว (ตัวเลขนี้เรียกว่า “ตัวเลขแสดงลักษณะ”) รายละเอียดแสดงดังในตารางที่ 1 ตัวเลขตัวที่ 1 แสดงระดับการป้องกันตามที่กำหนดในข้อ 2.1.2(1) และตัวเลขตัวที่ 2 แสดงระดับการป้องกันตามที่กำหนดในข้อ 2.1.2(2) การติดตั้งบริษัทที่มีผลกระทบต่อระดับการป้องกัน ผู้ทำต้องระบุไว้ในช่องแนะนำการติดตั้งหรือที่คล้ายคลึงกันด้วย

- (1) ตัวเลขแสดงลักษณะเดียว

เมื่อต้องการแสดงชั้นการป้องกัน โดยตัวเลขแสดงลักษณะเพียงตัวเดียว ให้แทนที่ตัวเลขที่ละไว้ด้วยอักษร X เช่น IPX5 หรือ IP2X

- (2) ตัวอักษรเพิ่มเติม

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

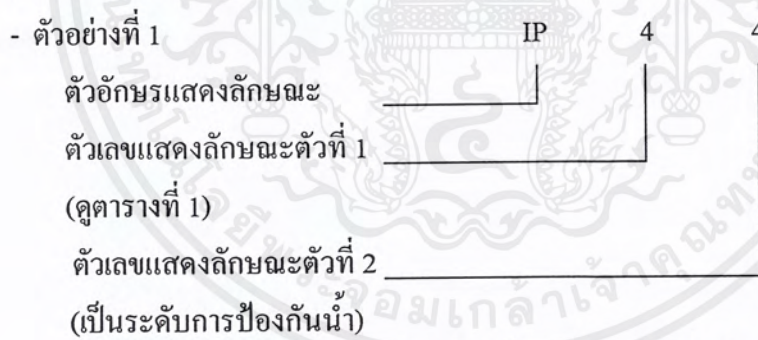
ในมาตรฐานบริภัณฑ์เฉพาะแบบ ถ้าขอมให้แสดงข้อมูลเพิ่มเติม อาจแสดงรายละเอียดเพิ่มเติมด้วยตัวอักษรตามหลังตัวเลขในการจัดชั้น ในกรณีเช่นนี้มาตรฐานจะต้องกำหนดวิธีดำเนินการเพิ่มเติม ที่จะต้องทำในระหว่างการทดสอบไว้อย่างชัดเจน

ในกรณีที่ไม้ระบุอักษร S และ M ต้องหมายความว่าระดับการป้องกันนั้นอยู่ในภาวะการใช้งานตามปกติ

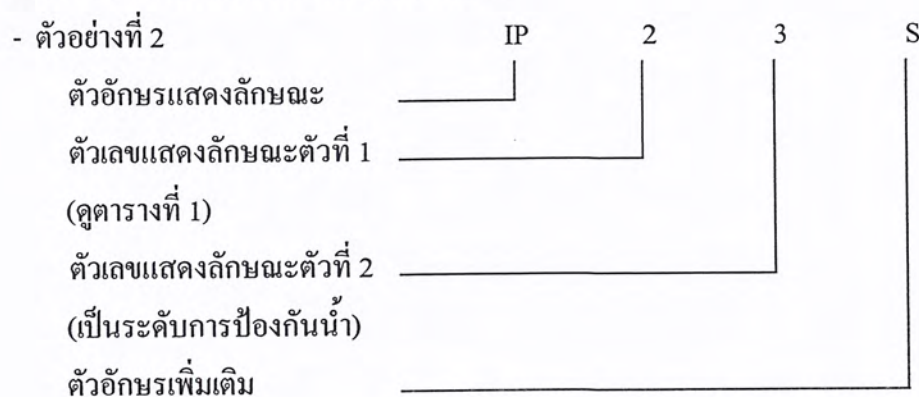
อักษร S อักษร M หรืออักษร W ซึ่งใช้สำหรับเครื่องจักรกลชนิดหมุน ให้ใช้ในความหมายต่อไปนี้เท่านั้น

- S หมายถึง ให้มีการทดสอบการเข้าไปของน้ำที่ทำให้เกิดความเสียหายขณะบริภัณฑ์ไม่ทำงาน (เช่น เครื่องจักรกลหยุด)
- M หมายถึง ให้มีการทดสอบการเข้าไปของน้ำที่ทำให้เกิดความเสียหายขณะบริภัณฑ์ทำงาน (เช่น การทำงานทางกล)
- W หมายถึง บริภัณฑ์ซึ่งมีการออกแบบให้เหมาะสำหรับใช้ในภาวะอากาศที่ระบุ และมีวิธีการหรือระบบป้องกันเพิ่มเติมทั้งภาวะอากาศที่ระบุและวิธีการหรือระบบป้องกันเพิ่มเติมให้เป็นข้อตกลงระหว่างผู้ทำกับผู้ใช้

(3) ตัวอย่างของการให้สัญลักษณ์



เปลือกหุ้มที่มีการให้สัญลักษณ์ข้างต้นนี้ มีการป้องกันไม่ให้วัตถุที่โตกว่า 1.0 มิลลิเมตรเข้าไปข้างใน และป้องกันน้ำที่สาด



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

เปลือกหุ้มที่มีการให้สัญลักษณ์ข้างต้นนี้ หมายถึง มีการป้องกันไม่ให้วัตถุที่โตกว่า 12 มิลลิเมตรเข้าไปข้างใน และป้องกันน้ำที่พ่น การทดสอบการพ่นให้ทำขณะบริษัทไม่ทำงาน

2.4 ระดับการป้องกัน

2.4.1 ตัวเลขแสดงลักษณะตัวที่ 1

แสดงระดับการป้องกันของเปลือกหุ้มต่อความเสียหายที่เกิดกับบุคคลและทรัพย์สินภายใน ตารางที่ 1 สดมภ์ที่ 3 แสดงรายละเอียดโดยย่อของวัตถุซึ่งจะ “ไม่ยอมให้ผ่านเข้า” เปลือกหุ้ม สำหรับแต่ละระดับการป้องกันซึ่งแทนด้วยตัวเลขแสดงลักษณะตัวที่ 1

คำว่า “ไม่ยอมให้ผ่านเข้า” หมายความว่าไม่ยอมให้ส่วนของร่างกาย หรือเครื่องมือ หรือ ลวดสวดผ่านเข้าไปในเปลือกหุ้ม หรือถ้าเข้าไปได้ก็ต้องมีระยะห่างในอากาศที่พอเพียงระหว่างส่วนต่างๆ เหล่านี้กับส่วนที่มีไฟฟ้าหรือส่วนเคลื่อนไหวที่เป็นอันตราย (เพลลาหมุนผิวเรียบและสิ่งที่คล้ายกันไม่ถือว่าเป็นอันตราย)

นอกจากนี้ตารางที่ 1 สดมภ์ที่ 3 ยังแสดงขนาดเล็กที่สุดของสิ่งแปลกปลอมซึ่งไม่ยอมให้ผ่านเข้าเอาไว้ด้วย

หมายเหตุ บริษัทที่มีตัวเลขแสดงลักษณะตัวที่ 1 จาก 1 ถึง 4 จะไม่ยอมให้ผ่านเข้า ทั้งวัตถุรูปร่าง สม่่าเสมอและไม่สม่่าเสมอที่มีมิติทั้งสามที่ตั้งฉากซึ่งกันและกันเกินค่าที่กำหนดใน สดมภ์ที่ 3

เมื่อทดสอบเปลือกหุ้มว่าเป็นไปตามระดับการป้องกันที่ระบุไว้แล้วให้ถือว่าเปลือกหุ้มนั้น เป็นไปตามระดับการป้องกันที่ด้อยกว่าทั้งหมดด้วย โดยไม่จำเป็นต้องทดสอบอีก

ตารางที่ 1 ตัวเลขแสดงลักษณะตัวที่ 1
(ข้อ 3.1 และข้อ 4.1)

ตัวเลข แสดง ลักษณะ ตัวที่ 1	ระดับการป้องกัน		วิธีทดสอบ
	คำอธิบายโดยย่อ	รายละเอียดโดยย่อ	
0	ไม่ป้องกัน	ไม่มีการป้องกันพิเศษ	ไม่ทดสอบ
1	ป้องกันวัตถุที่โตกว่า 50 มิลลิเมตร	ส่วนของร่างกายที่เป็นพื้นผิวกว้าง เช่น มือ (แต่ไม่มีการป้องกันการเข้าถึงอย่างจงใจ) วัตถุที่มีเส้นผ่านศูนย์กลางไม่เกิน 50 มิลลิเมตร	ข้อ 2.6.2(1)
2	ป้องกันวัตถุที่โตกว่า 12 มิลลิเมตร	นิ้วมือ หรือวัตถุที่คล้ายกัน ยาวไม่เกิน 80 มิลลิเมตร วัตถุที่มีเส้นผ่านศูนย์กลางไม่เกิน 12 มิลลิเมตร	ข้อ 2.6.2(2)
3	ป้องกันวัตถุที่โตกว่า 2.5 มิลลิเมตร	เครื่องมือ ลวด และอื่นๆ ที่มีเส้นผ่านศูนย์กลาง กลางหรือความหนาเกิน 2.5 มิลลิเมตร วัตถุ ที่มีเส้นผ่านศูนย์กลางไม่เกิน 2.5 มิลลิเมตร	ข้อ 2.6.2(3)
4	ป้องกันวัตถุที่โตกว่า 1.0 มิลลิเมตร	ลวดหรือชิ้นแถบที่มีความหนาเกิน 1.0 มิลลิเมตร วัตถุที่มีเส้นผ่านศูนย์กลางไม่เกิน 1.0 มิลลิเมตร	ข้อ 2.6.2(4)
5	ป้องกันฝุ่น	ไม่ป้องกันการเข้าไปของฝุ่นทั้งหมด แต่ป้อง กันฝุ่นในปริมาณที่จะเป็นอุปสรรคต่อการ ทำงานของบริษัท	ข้อ 2.6.2(5)
6	ผนึกกันฝุ่น	ฝุ่นเข้าไม่ได้	ข้อ 2.6.2(6)

- หมายเหตุ 1. คำอธิบายย่อในสศมรที่ 2 ไม่ควรนำไปใช้ระบุเป็นแบบของการป้องกัน ควรใช้เป็น
เพียงคำอธิบายสังเขปเท่านั้น
2. การใช้เลข 3 และ 4 ของตัวเลขแสดงลักษณะตัวที่ 1 กับบริษัทที่มีระบุบายน้ำหรือ
ช่องถ่ายเทอากาศให้อยู่ในดุลพินิจของคณะกรรมการวิชาการที่เกี่ยวข้อง

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3. การใช้ตัวเลข 5 ของตัวเลขแสดงลักษณะตัวที่ 1 กับบริษัทที่มีฐานะขายนำให้อยู่ใน
ดุลพินิจของคณะกรรมการวิชาการที่เกี่ยวข้อง

2.4.2 ตัวเลขแสดงลักษณะตัวที่ 2

แสดงระดับการป้องกันของเปลือกหุ้มต่อความเสียหายอันเนื่องมาจากน้ำเข้าไปในบริษัท
โดยเมื่อทดสอบแล้วว่าเป็นไปตามระดับการป้องกันใดแล้ว ให้ถือว่าเป็นไปตามระดับการป้องกันที่
ด้อยกว่าทั้งหมด โดยไม่จำเป็นต้องทดสอบอีก

2.5 เครื่องหมาย

2.5.1 คุณลักษณะที่ต้องการของการทำเครื่องหมาย ให้ระบุไว้ในมาตรฐานสำหรับ
บริษัทซึ่งมีแบบ เฉพาะมาตรฐานนั้นๆ ต้องระบุวิธีทำเครื่องหมายที่จะใช้ไว้ด้วย เมื่อส่วนหนึ่ง
ของเปลือกหุ้มมีระดับการป้องกันแตกต่างจากส่วนอื่นที่กำหนดไว้ หรือเมื่อมีการใช้ตัวอักษรเพิ่ม
เติมซึ่งมีผลทำให้ระดับการป้องกันแตกต่างออกไป

2.6 การทดสอบ

2.6.1 ข้อกำหนดทั่วไป

การทดสอบตามมาตรฐานนี้เป็นการทดสอบเฉพาะแบบ

(1) นอกจากจะระบุไว้เป็นอย่างอื่น ตัวอย่างของบริษัทสำหรับแต่ละการทดสอบต้อง
สะอาดและใหม่ ส่วนประกอบทุกส่วนต้องอยู่ในตำแหน่งและติดตั้งในลักษณะที่ผู้ทำแจ้งไว้

(2) มาตรฐานของบริษัทซึ่งมีแบบเฉพาะ ต้องระบุรายละเอียดต่อไปนี้

- จำนวนตัวอย่างที่จะทดสอบ
- การติดตั้งตัวอย่าง เช่น โดยการจำลองหลังคา เพดาน หรือผนัง
- ภาวะก่อนการทดสอบซึ่งจะต้องใช้ ถ้ามี
- วิธีการดำเนินการทดสอบเกี่ยวกับฐานะขายน้ำ และช่องถ่ายเทอากาศ
- ต้องป้อนพลังงานไฟฟ้าขณะทดสอบหรือไม่ ทดสอบระหว่างการทำงานหรือไม่

(3) ถ้าไม่มีข้อกำหนดรายการดังกล่าว ต้องมีข้อเสนอแนะของผู้ทำ

(4) ในกรณีของตัวเลขแสดงลักษณะตัวที่ 1 เลข 1 และเลข 2 และตัวเลขแสดงลักษณะ
ตัวที่ 2 เลข 1 เลข 2 เลข 3 และเลข 4 อาจใช้การตรวจพินิจเพื่อแสดงให้เห็นระดับการป้องกันที่
ต้องการ หรืออาจไม่ต้องทดสอบถ้าข้อกำหนดรายการผลิตภัณฑ์ที่เกี่ยวข้องยอมให้ อย่างไรก็ตาม
หากมีข้อสงสัยให้ทดสอบตามที่กำหนดในข้อ 2.6.2 และข้อ 2.6.3

2.6.2 การทดสอบสำหรับตัวเลขแสดงลักษณะตัวที่ 1

(1) การทดสอบสำหรับเลข 1

ใช้ลูกทรงกลมแข็งเส้นผ่านศูนย์กลาง 50 มิลลิเมตร กดลงบนช่องเปิดของเปลือกหุ้มด้วยแรง 50 ± 5 นิวตัน

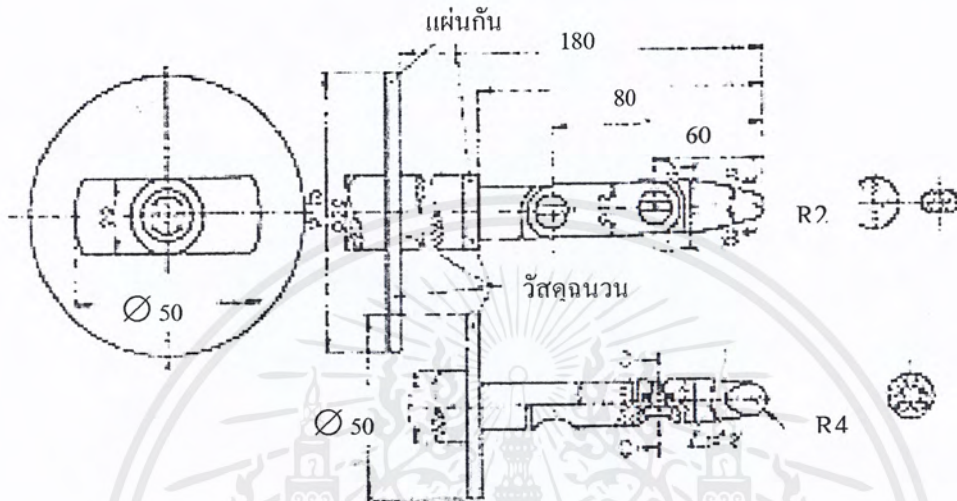
ถ้าลูกทรงกลมไม่สามารถไม่สามารถผ่านเข้าไปยังช่องเปิดใดๆ และถ้าลูกทรงกลมกับส่วนที่มีไฟฟ้าขณะใช้งานหรือส่วนเคลื่อนไหวกายในเปลือกหุ้มมีระยะห่างในอากาศที่พอเพียง ให้ถือว่าเป็นไปตามข้อกำหนด

(2) การทดสอบสำหรับเลข 2

การทดสอบมี 2 ส่วนดังต่อไปนี้

- การทดสอบด้วยนิ้วทดสอบ

ให้ทดสอบด้วยนิ้วทดสอบโลหะดังแสดงในรูปที่ 2.1 ข้อต่อทั้งสองของนิ้วทดสอบสามารถงอเป็นมุม 90 องศา เทียบกับแกนของนิ้วทดสอบ และงอไปทิศทางเดียวกันเท่านั้น กดนิ้วทดสอบด้วยแรงไม่มากเกินไป (ไม่เกิน 10 นิวตัน) เข้ากับช่องเปิดใดๆของเปลือกหุ้ม และถ้านิ้วทดสอบเข้าไปได้ก็ให้ทดสอบทุกท่าที่เป็นไปได้ ถ้านิ้วทดสอบกับส่วนที่มีไฟฟ้าหรือส่วนเคลื่อนไหวกายในเปลือกหุ้มมีระยะห่างในอากาศที่พอเพียง ให้ถือว่าเป็นไปตามข้อกำหนด อย่างไรก็ตาม ขอมให้นิ้วทดสอบสัมผัสกับเพลลาหมุนผิวเรียบและส่วนที่ไม่เป็นอันตรายที่คล้ายคลึงกันได้



รูปที่ 2.1 นี้วทดสอบมาตรฐาน

- หมายเหตุ 1. มุมต่าง ๆ ใช้เกณฑ์ความคลาดเคลื่อน ± 5 องศา
2. มิติที่ไม่เกิน 25 มิลลิเมตร ใช้เกณฑ์ความคลาดเคลื่อน ± 0.05 มิลลิเมตร
3. มิติที่เกิน 25 มิลลิเมตร ใช้เกณฑ์ความคลาดเคลื่อน ± 0.2 มิลลิเมตร

การทดสอบนี้อาจให้ส่วนต่างๆภายในทำงานอย่างช้าๆ ถ้าเป็นไปได้ การทดสอบกับบริษัทแรงดันไฟฟ้าต่ำ อาจใช้ตัวจ่ายแรงดันไฟฟ้าต่ำ (ไม่น้อยกว่า 40 โวลต์) ซึ่งต่ออนุกรมกับหลอดไฟฟ้าที่เหมาะสม ต่อเข้าระหว่างนี้วทดสอบกับส่วนที่มีไฟฟ้าภายในเปลือกหุ้ม

ส่วนที่นำไฟฟ้าที่เคลือบด้วยวาร์นิชหรือสี หรือป้องกันโดยออกซิเดชันหรือกระบวนการที่คล้ายกัน ต้องหุ้มด้วยโลหะเปลวซึ่งต่อทางไฟฟ้าเข้ากับส่วนซึ่งตามปกติจะเป็นส่วนที่มีไฟฟ้าขณะใช้งาน ถ้าหลอดไฟฟ้าไม่ติดให้ถือว่าเป็นไปตามข้อกำหนด

สำหรับบริษัทแรงดันไฟฟ้าสูง ให้ตัดสินใจว่าจะห้อยในอากาศพอเพียงหรือไม่โดยการทดสอบไดอิเล็กตริกหรือโดยการวัดระยะห่างในอากาศตามหลักเกณฑ์ข้อ 2.2.1(2)

- การทดสอบโดยลูกทรงกลม

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ใช้ลูกทรงกลมแข็งเส้นผ่านศูนย์กลาง 12 ± 0.05 มิลลิเมตร กดลงบนช่องเปิดด้วยแรง 30 ± 3 นิวตัน ถ้าลูกทรงกลมไม่ผ่านเข้าไปในช่องเปิดใดๆ และถ้าลูกทรงกลมกับส่วนที่มีไฟฟ้า หรือส่วนเคลื่อนไหวกายในเปลือกหุ้มมีระยะห่างในอากาศที่พอเพียง ให้ถือว่าเป็นไปตามข้อกำหนด

(3) การทดสอบสำหรับเลข 3

ใช้ลวดหรือแท่งเหล็กกล้าแข็ง ตรง ซึ่งมีเส้นผ่านศูนย์กลาง 2.5 มิลลิเมตร มีปลายตัดตั้งฉากกับความยาว และต้องไม่แหลมคม กดลงที่ช่องเปิดของเปลือกหุ้มด้วยแรง 3 ± 0.3 นิวตัน ถ้าลวดหรือแท่งไม่สามารถเข้าไปในเปลือกหุ้ม ให้ถือว่าเป็นไปตามข้อกำหนด

(4) การทดสอบสำหรับเลข 4

ใช้ลวดเหล็กกล้าแข็ง ตรง ซึ่งมีเส้นผ่านศูนย์กลาง 1.0 มิลลิเมตร มีปลายตัดตั้งฉากกับความยาวและต้องไม่แหลมคม กดลงที่ช่องเปิดของเปลือกหุ้มด้วยแรง 1 ± 0.1 นิวตัน ถ้าลวดไม่สามารถเข้าไปในเปลือกหุ้ม ให้ถือว่าเป็นไปตามข้อกำหนด

(5) การทดสอบสำหรับเลข 5

- การทดสอบด้วยฝุ่น

ใช้เครื่องทดสอบที่มีหลักการเบื้องต้นในการทำงาน ซึ่งฝุ่นที่ลัดคัมจะปลิวฟุ้งกระจายอยู่ในตู้ทดสอบที่ปิดไว้ ฝุ่นที่ใช้ต้องสามารถผ่านตะแกรงที่ทำด้วยลวดซึ่งมีเส้นผ่านศูนย์กลางระบุ 50 ไมโครเมตรและความกว้างระบุของช่อง 75 ไมโครเมตร ฝุ่นที่ใช้มีปริมาณเท่ากับ 2 กิโลกรัมต่อลูกบาศก์เมตรของปริมาตรตู้ทดสอบ และจะใช้ทดสอบได้ไม่เกิน 20 ครั้ง

เปลือกหุ้มต้องอยู่ในจำพวกใดจำพวกหนึ่งดังนี้

- เปลือกหุ้ม ซึ่งวัฏจักรการทำงานตามปกติของบริษัททำให้ความดันอากาศภายในเปลือกหุ้มลดลงต่ำกว่าความดันบรรยากาศโดยรอบ ตัวอย่างเช่น ผลจากวัฏจักรความร้อน
- เปลือกหุ้ม ซึ่งความดันไม่ลดลงต่ำกว่าความดันบรรยากาศโดยรอบ

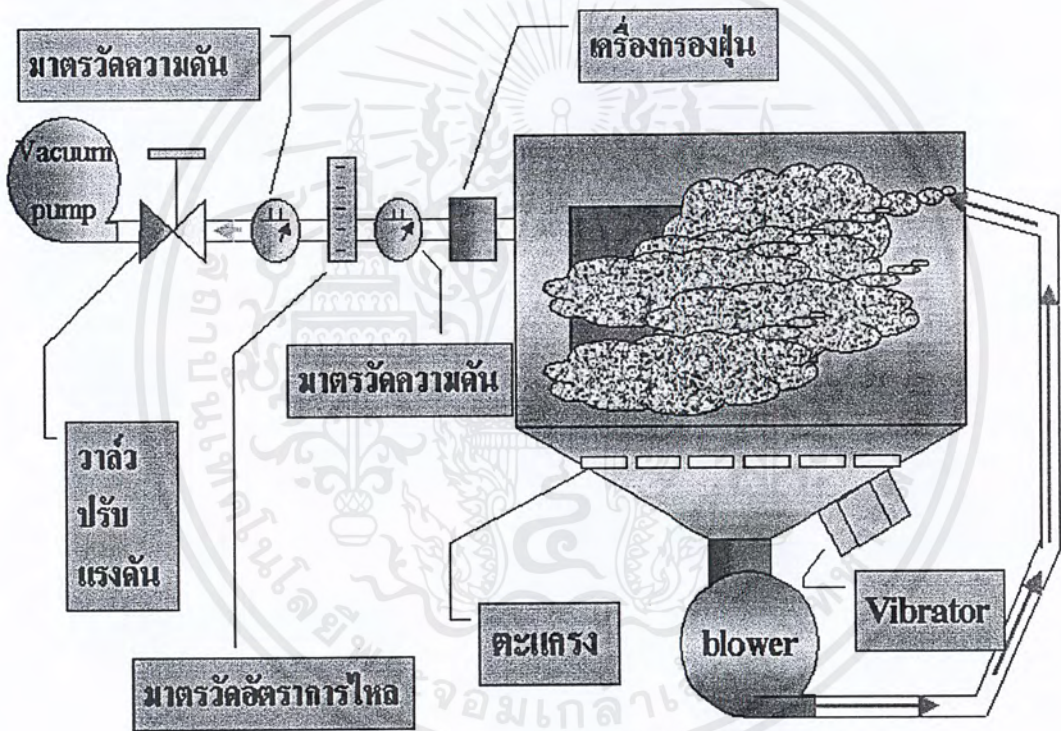
หมายเหตุ คณะกรรมการวิชาการที่เกี่ยวข้อง สำหรับแบบเฉพาะของบริษัทต้องกำหนดว่า

เปลือกหุ้มที่เกี่ยวข้องจะอยู่ในจำพวกใด

เปลือกหุ้มที่อยู่ในจำพวก (1) ให้ติดตั้งบริษัททดสอบในตู้ทดสอบ และรักษาความดันภายในบริษัทไว้ให้ต่ำกว่าความดันบรรยากาศโดยใช้ปั๊มสุญญากาศ ถ้าเปลือกหุ้มมีรู

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ระบายน้ำเร็วให้ต่อท่อเชื่อมเข้ากับรูนี้ โดยไม่ต่อเข้ากับรูซึ่งเตรียมไว้เป็นพิเศษ สำหรับการทดสอบนี้ ถ้ามีรูระบายน้ำมากกว่า 1 รู ให้ปิดผนึกรูที่ไม่ใช้เสีย วัตถุประสงค์ของการทดสอบ คือ คุดฝุ่นเข้าสู่บริษัท ถ้าเป็นไปได้ ให้ดูอากาศภายในเปลือกหุ้มออกอย่างน้อย 80 เท่าของปริมาณอากาศภายในเปลือกหุ้ม โดยใช้อัตราการคุดไม่เกิน 60 ปริมาตรต่อชั่วโมง ด้วยความดันต่ำกว่าบรรยากาศที่เหมาะสม ไม่ว่ากรณีใดต้องไม่เกิดความดันต่ำกว่าบรรยากาศเกิน 200 มิลลิเมตรของน้ำในमानอมิเตอร์ดังรูปที่ 2.2



รูปที่ 2.2 การทำงานของเครื่องทดสอบ

ถ้าอัตราการคุดอยู่ระหว่าง 40 ถึง 60 ปริมาตรต่อชั่วโมง ให้หยุดการทดสอบหลังจาก คุดเป็นเวลา 2 ชั่วโมงแล้ว

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ถ้าอัตราการดูดต่ำกว่า 40 ปริมาตรต่อชั่วโมงในขณะที่ความดันต่ำกว่าบรรยากาศมีค่าไม่เกิน 200 มิลลิเมตรของน้ำ ให้ทดสอบต่อไปจนกระทั่งปริมาตรที่ดูดได้เป็น 80 ปริมาตรหรือครบ 8 ชั่วโมง

ในทางปฏิบัติถ้าไม่สามารถจะทดสอบบริษัททั้งตัวในตัวทดสอบได้ ให้ใช้วิธีใดวิธีหนึ่งดังต่อไปนี้

- (1) ทดสอบส่วนย่อยของบริษัท ที่มีเปลือกหุ้มแยกกันเป็นส่วน ๆ ทีละส่วน
- (2) ทดสอบชิ้นส่วนตัวแทนของบริษัท ซึ่งประกอบไปด้วยส่วนต่าง ๆ เช่น ประตู ช่องถ่ายเทอากาศ ข้อต่อ กันรั่วเพลา เป็นต้น โดยมรส่วนของบริษัทที่อาจถูกทำให้เสียหายได้ เช่น ขั้วต่อสายแหวนลื่น ฯลฯ อยู่ในตำแหน่งปกติในขณะที่ทดสอบ
- (3) ทดสอบบริษัทที่มีขนาดเล็กกว่าที่มีรายละเอียดการออกแบบที่เหมือนกัน

ในกรณีที่ (1) และ (2) ปริมาตรอากาศที่ดูดผ่านบริษัททดสอบให้ใช้เช่นเดียวกับค่าที่กำหนดสำหรับบริษัททั้งตัวเท่าของจริง

ถ้าตรวจสอบพบว่า ผู้ไม่สะสมอยู่เป็นปริมาณหรือในตำแหน่งที่จะเป็นอุปสรรคต่อการทำงานที่ถูกต้อง ของบริษัทเมื่อสิ้นสุดการทดสอบ ให้ถือว่าเป็นไปตามข้อกำหนด

- การทดสอบด้วยลวด

ถ้าบริษัทมีรูระบายน้ำให้ใช้วิธีการทดสอบเช่นเดียวกับการทดสอบสำหรับตัวเลขแสดงลักษณะตัวที่ 1 และ 4 โดยใช้ลวดหนาม ขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง 1.0 ± 0.05 มิลลิเมตร

(6) การทดสอบสำหรับเลข 6

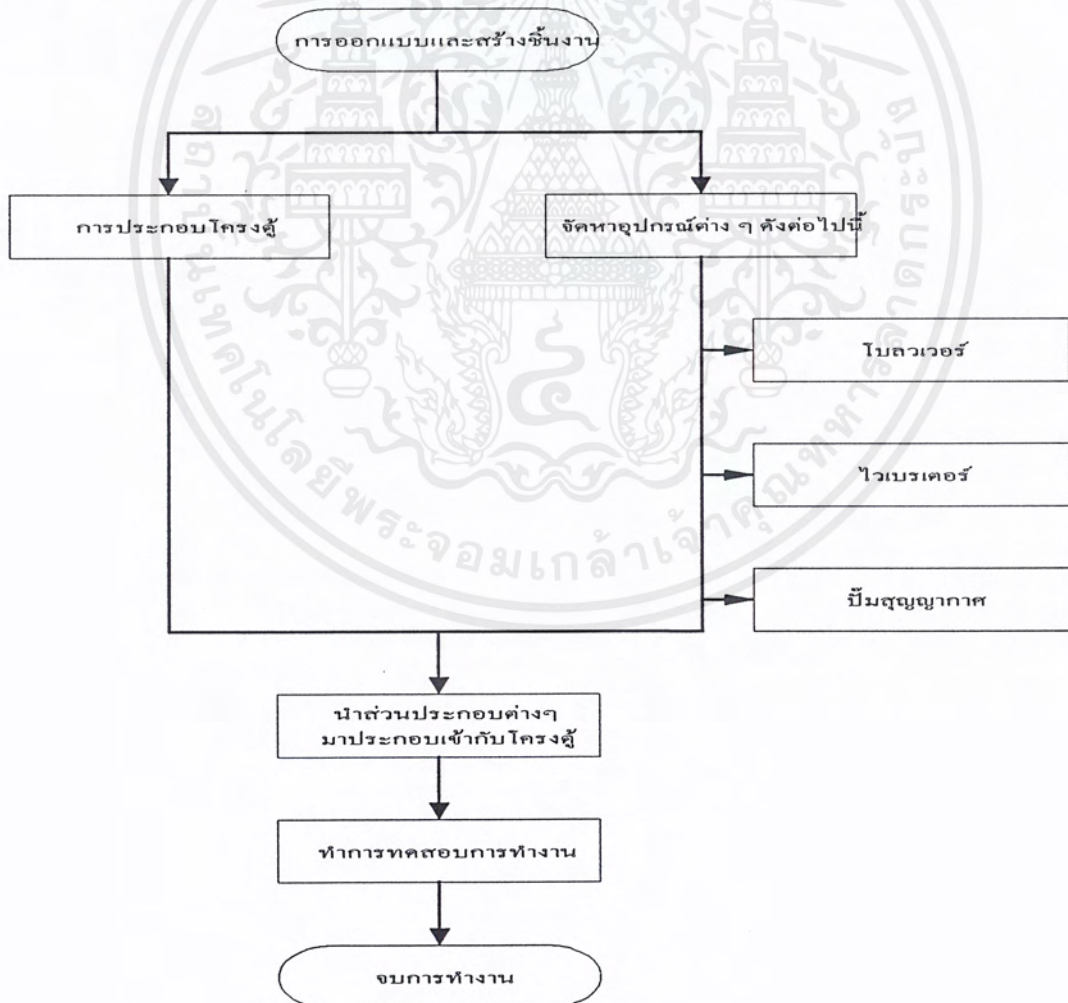
ให้ทดสอบในภาวะเช่นเดียวกับข้อ 5 ถ้าตรวจสอบพบว่าไม่มีฝุ่นที่สังเกตได้ภายในเปลือกหุ้มเมื่อสิ้นสุดการทดสอบให้ถือว่าเป็นไปตามข้อกำหนด

บทที่ 3

การออกแบบโครงสร้างและอุปกรณ์ของผู้ทดสอบ

จากทฤษฎีและหลักการในบทที่ 2 เรื่องการทดสอบระดับการป้องกันของแข็งของบริษัททางไฟฟ้าในระดับการป้องกันที่ 1 - 4 เราสามารถแบ่งระดับการป้องกันได้โดยการใช้ผู้ทดสอบมาตรฐาน และ ลวดที่มีขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางต่าง ๆ กัน ซึ่งจะสามารถทดสอบได้โดยง่าย ส่วนในระดับการป้องกันที่ 5 และ 6 ในการทดสอบจะต้องสร้างผู้ทดสอบให้ได้ตรงตามมาตรฐานของมอก. ดังที่ได้กล่าวมาแล้วในบทที่ 2

ซึ่งส่วนประกอบของผู้ทดสอบจะสามารถแยกเป็นส่วนต่าง ๆ และมีขั้นตอนการทำงานดังต่อไปนี้



รูปที่ 3.1 แผนผังแสดงการทำงาน

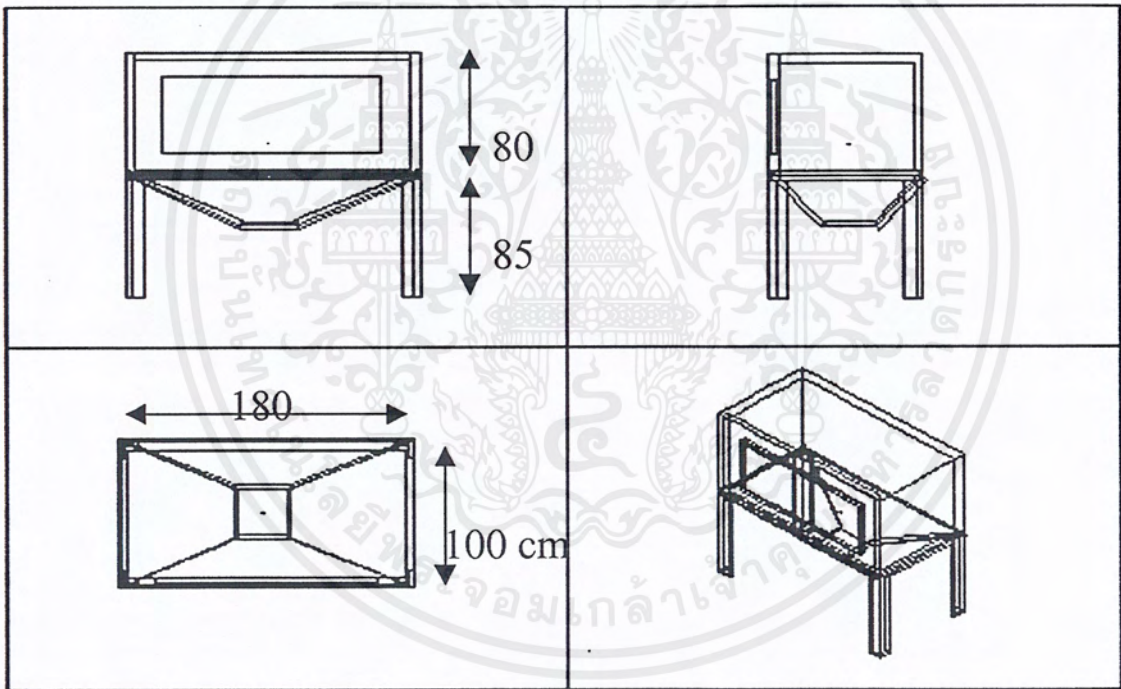
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

มีรายละเอียดต่างๆดังต่อไปนี้

3.1 โครงสร้างของตู้ทดสอบ

เพื่อเป็นการจำลองการใช้งานจริง ของบริษัทฯทางไฟฟ้า ณ สภาพแวดล้อมที่เต็มไปด้วยฝุ่น ดังนั้นตู้ทดสอบจึงมีส่วนประกอบสำคัญดังต่อไปนี้

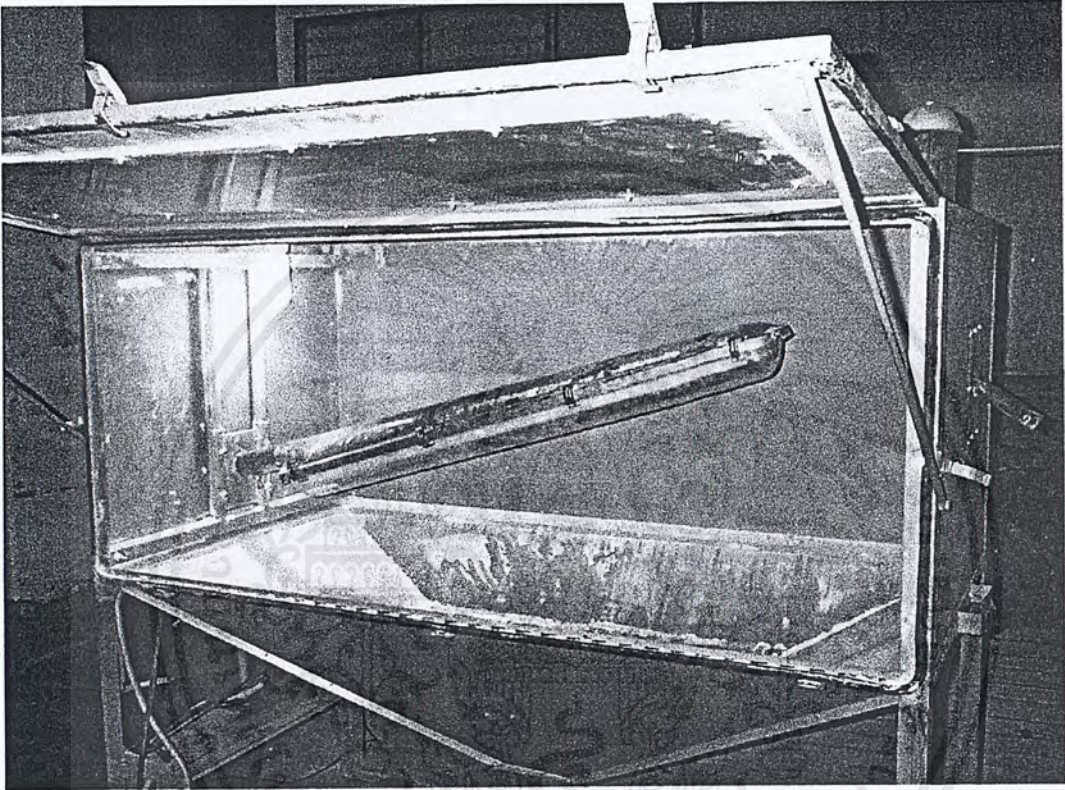
1. ขนาดความกว้าง ความลึก ความสูง ของตู้ทดสอบออกแบบมาสำหรับทดสอบได้กับ โคมไฟทุกประเภท รวมทั้งบริษัทฯทางไฟฟ้าประเภทอื่นๆ เช่น หม้อแปลงไฟฟ้า รีเลย์ ที่มีขนาดไม่เกิน $100 \times 180 \times 80$ เซนติเมตร ตามรูปที่ 3.1



รูปที่ 3.2 โครงสร้างตู้

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2. ภายในตู้ถูกออกแบบมาให้วางคอมไฟได้ทั้งในแนวระดับและเป็นมุมเอียง 15° กับแนวระดับเพื่อให้สอดคล้องกับการใช้งานจริง



รูปที่ 3.3 โครงสร้างภายใน

3. ด้านล่างของตู้ทดสอบออกแบบให้มีความลาดเอียงเป็นมุม 50° กับแนวระดับทั้ง 4 ด้าน เพื่อให้ผงทัลคัมไหลลงสู่โบลวเวอร์ได้โดยสะดวก

3.2 พัดลมและโบลวเวอร์

3.2.1 การแรงชนิดของโบลวเวอร์

โบลวเวอร์สามารถแยกประเภทออกได้ตามความดันที่เพิ่มขึ้น ขณะที่ดูดหรือเป่าอากาศโดยทั่วไปโบลวเวอร์เป่าลมที่ทำงานขณะความดันต่ำกว่า 1000 มม.ปรอท เรียกว่าพัดลม และประเภทที่ทำงานขณะความดันสูงกว่า 1000 มม.ปรอท ถึงต่ำกว่า 10 ม.ปรอท เรียกว่าโบลวเวอร์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

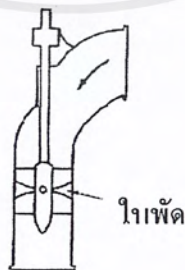
โบลเวอร์ยังสามารถแยกประเภทตามหลักการทำงานได้ออกไปอีกเป็นชนิดเทอร์โบ และชนิดแทนอากาศ (ดูตารางที่ 2 ชนิดของโบลเวอร์)

ตารางที่ 2 ชนิดของโบลเวอร์

ชนิด		ใบพัด (ขนาดต่ำกว่า 1000 มม.ปรอท)	โบลเวอร์ (ขนาด 1 ม.ปรอทถึงต่ำกว่า 10 มม.ปรอท)
ชนิด เทอร์โบ	ไหลตาม แนวแกน	ใบพัดกังหัน	โบลเวอร์พัดตามแนวอน
	ชนิดแรง เหวี่ยง	ใบพัดหลายช่อง(ใบพัดซี รอกโค)	
		ใบพัดตามแนวรัศมี	โบลเวอร์ตามแนวรัศมี
		ใบพัดเทอร์โบ	เทอร์โบโบลเวอร์
ชนิด แทนที่	ชนิดโรตารี		โบลเวอร์ชนิดรูท

หมายเหตุ (1) ประเภทเทอร์โบ จะมีใบพัดหมุนด้วยความเร็วรอบสูง เพื่อให้ค่าโมเมนตัมของก๊าซที่ผ่านออกมาจากใบพัดสูงซึ่งจะทำให้ความดันและความเร็วของก๊าซเพิ่มขึ้น ซึ่งแบ่งตามลักษณะการไหลได้สองประเภท คือลักษณะไหลตามแนวแกน และลักษณะแรงเหวี่ยง

(2) ประเภทแทนที่อากาศ ลักษณะนี้เริ่มจากการจับปริมาตรอากาศ แล้วลดปริมาตรลงเพื่อเพิ่มความดัน ซึ่งจะมีทั้งประเภทโรตารีและประเภทช่วงชัก

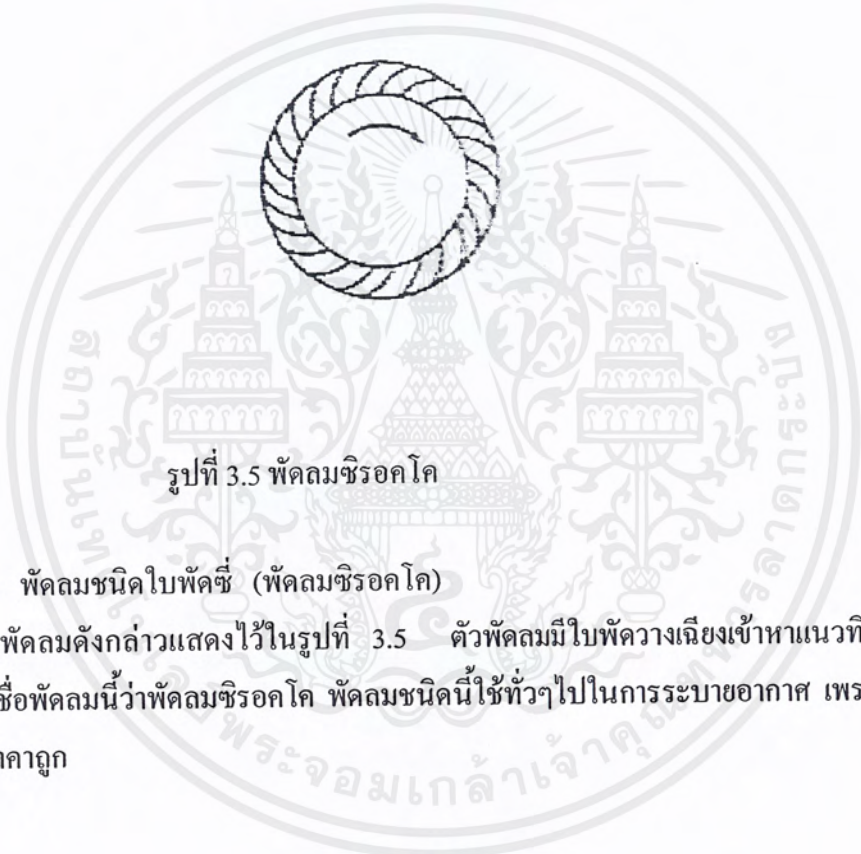


รูปที่ 3.4 พัดลมใบพัด

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

(1) พัดลมไหลตามแนวแกน (พัดลมใบพัด)

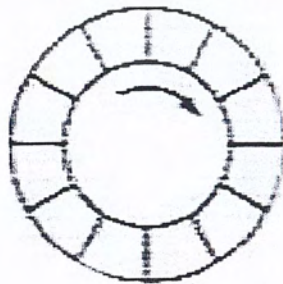
ดังแสดงไว้ในรูปที่ 3.4 จะมีลักษณะโครงสร้างคล้ายคลึงกันกับเครื่องสูบลมตามแนวแกน ใบพัดจะหมุนทำหน้าที่ผลักดันอากาศให้แผ่ตามแนวแกน ตามธรรมชาติจะใช้มอเตอร์ชนิด 2 หรือ 4 ขั้ว ซึ่งจะทำให้มีเสียงดังเกิดขึ้น จึงจำเป็นที่ต้องลดเสียงลง ลักษณะการใช้งานโดยทั่วไป เช่น เป็นต้นกำเนิดในอุโมงค์ลม และในการระบายอากาศในอุโมงค์ หรือท่อ ฯลฯ



รูปที่ 3.5 พัดลมชนิดช็อคโค

(2) พัดลมชนิดใบพัดซี่ (พัดลมชนิดช็อคโค)

รูปพัดลมดังกล่าวแสดงไว้ในรูปที่ 3.5 ตัวพัดลมมีใบพัดวางเฉียงเข้าหาแนวทิศทางการหมุน เรียกชื่อพัดลมนี้ว่าพัดลมชนิดช็อคโค พัดลมชนิดนี้ใช้ทั่วไปในการระบายอากาศ เพราะมีโครงสร้างง่ายและราคาถูก



รูปที่ 3.6 พัดลมใบพัดตามรัศมี

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

(3) พัดลมใบพัดตามรัศมี (Radial or plate fan)

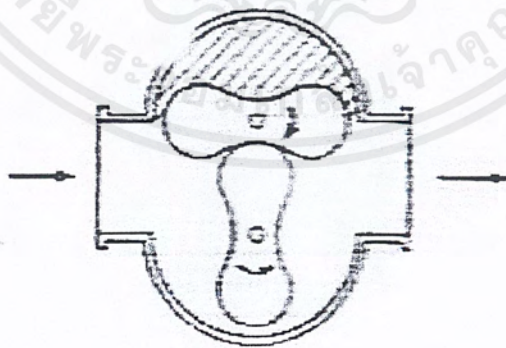
พัดลมชนิดนี้จัดตั้งตามแนวรัศมี ในการพิจารณาจะต้องพิจารณาอย่างละเอียด เพราะค่า GD^2 ของพัดลมมีค่ามาก พัดลมดังกล่าวแสดงดังรูปที่ 3.6



รูปที่ 3.7 พัดลมเทอร์โบ

(4) พัดลมเทอร์โบ

รูปพัดลมดังกล่าวแสดงดังรูปที่ 3.7 ตัวพัดลมมีใบพัดวางเฉียงออกจากแนวทิศทางหมุน ซึ่งจะทำให้มีเสียงค่อย พัดลมดังกล่าวใช้เป็นโบลเวอร์ของหม้อน้ำ, พัดลมระบายอากาศในเหมือง ฯลฯ



รูปที่ 3.8 โบลเวอร์ชนิดรูท

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

(5) โบลเวอร์ชนิดรูปท

รูปภาคตัดของพัดลมดังกล่าวแสดงไว้ในรูปที่ 3.8 ก๊าซในโบลเวอร์เหล่านี้ อยู่ในช่องว่างระหว่างตัวโรเตอร์และเสื้อสูบจะถูกถ่ายเทออก การปรับปริมาณก๊าซจะขึ้นอยู่กับความเร็วของโรเตอร์ โบลเวอร์ดังกล่าวใช้เป็นแหล่งความดันของการป้อนก๊าซ, ความดันปล่อยทิ้งขยะ ฯลฯ

เราจะสามารถพิจารณาเลือกชนิดของโบลเวอร์ได้จากรูปแผนภูมิระบุขั้นตอนที่ 1 โดยจะต้องการใช้ในระดับความดันสูงกว่า 1,000 มม.ปรอท ไม่ต้องการเป่าลมตามแนวแกน และเรานำมาใช้ดูดและเป่า ผงที่ล้นในอากาศซึ่งเป็นเหมือนฝุ่นผงเพราะฉะนั้นจึงเลือกโบลเวอร์ ชนิดโบลเวอร์ตามแนวรัศมีซึ่งแสดงในรูปที่ 3.6

และจากรูปแผนภูมิระบุขั้นตอนที่ 2 เราไม่ต้องการควบคุมความเร็วรอบของมอเตอร์และค่า GD^2 ของโหลดไม่มากจึงตัดสินใจเลือกใช้มอเตอร์เหนี่ยวนำกรงกระรอก

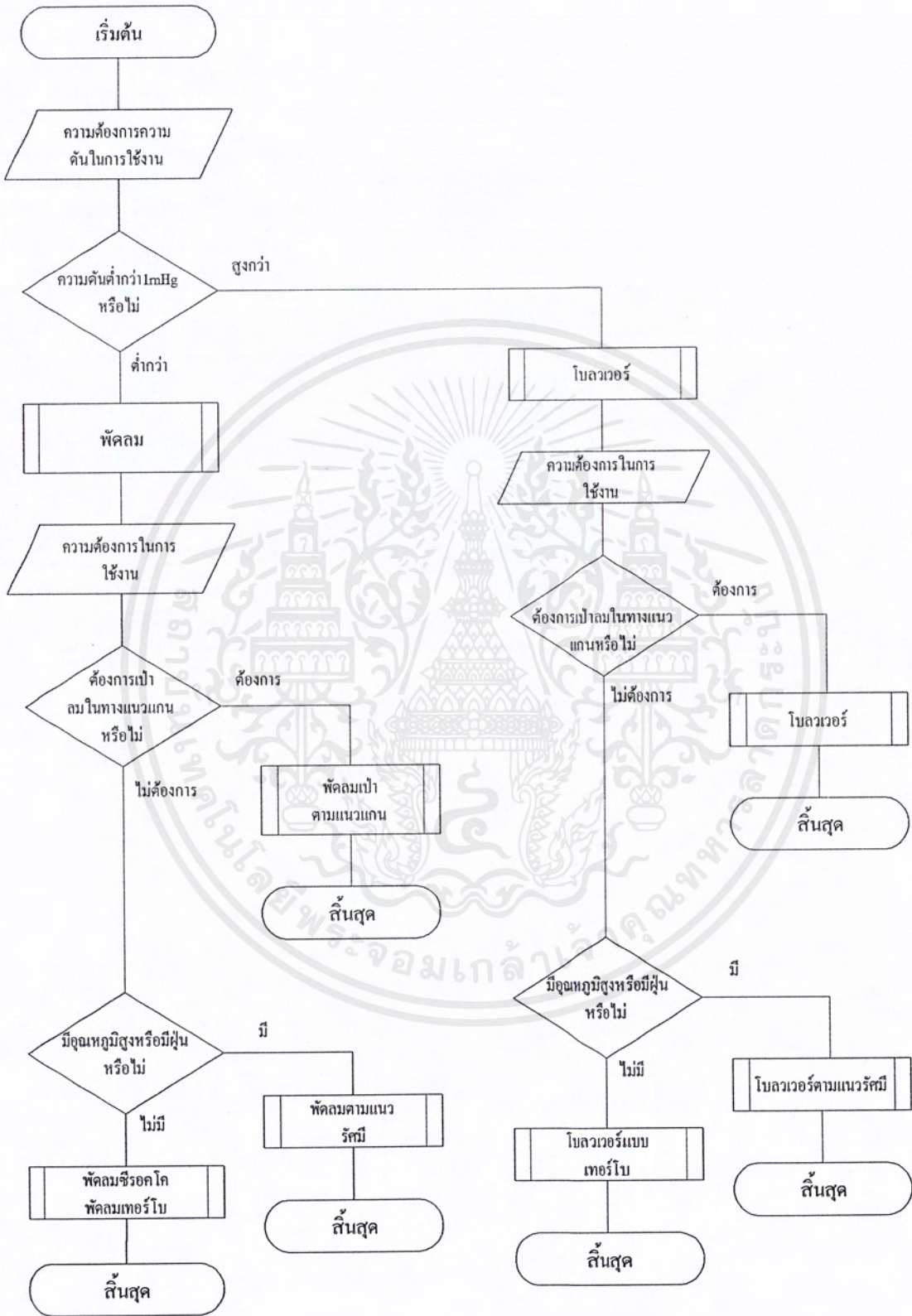
3.2.2 สมบัติต่าง ๆ ของโบลเวอร์

ตามธรรมชาติโบลเวอร์อากาศเริ่มสตาร์ทขณะที่อยู่ ปิดอยู่ ดังนั้นแรงบิดขณะเริ่มสตาร์ทต่ำ ส่วนในการสตาร์ทขณะที่อยู่เปิดนั้นต้องระมัดระวังเพิ่มขึ้น ตารางที่ 3 แสดงสมบัติต่างๆ ของโบลเวอร์เป่าอากาศแบบต่าง ๆ และสมบัติความเร็วรอบ แรงบิดก็แสดงไว้ในรูปด้านล่าง

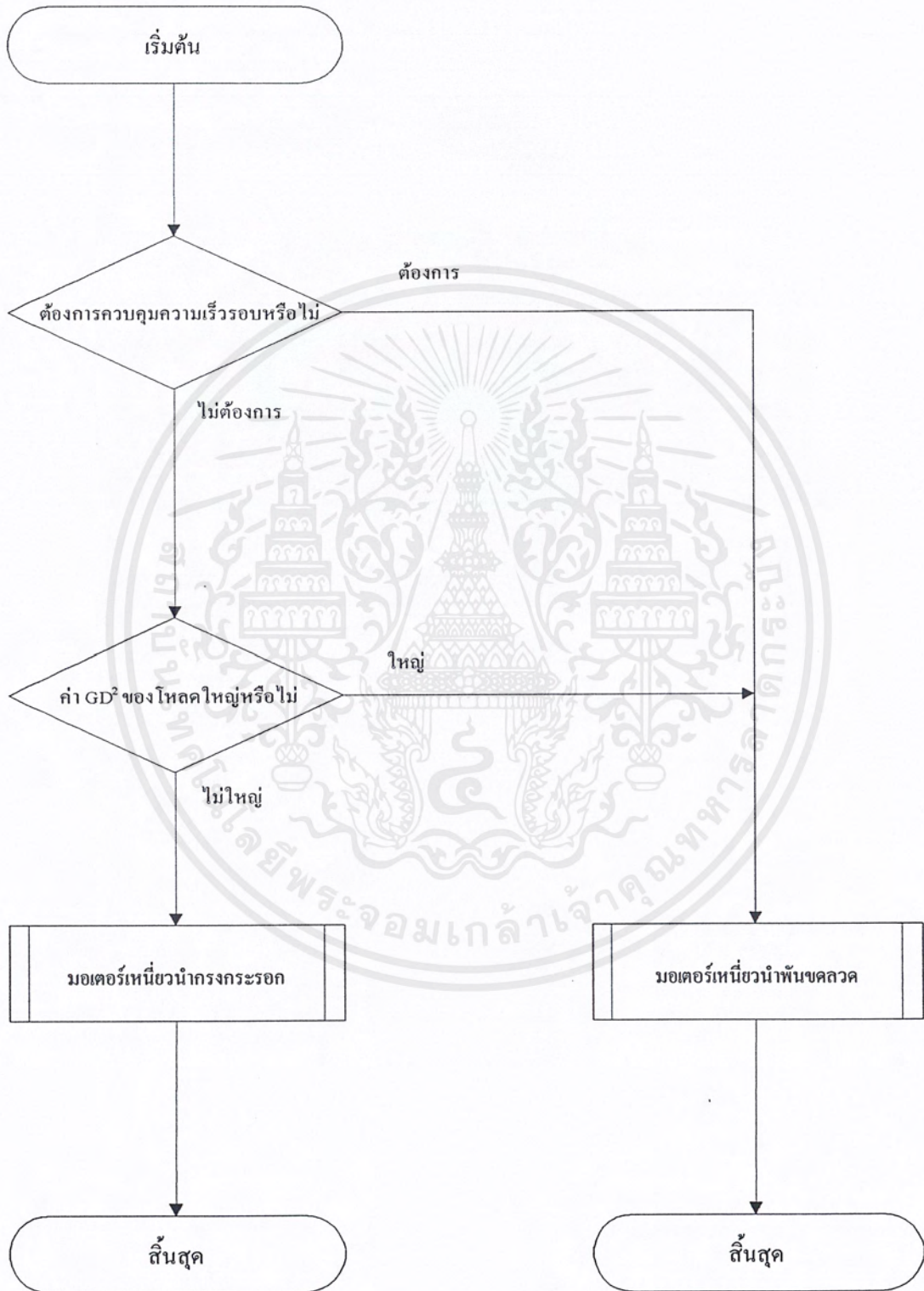
ตารางที่ 3 สมบัติของโบลเวอร์

ชนิด		แรงบิดเริ่มต้น (%)	แรงบิดสูงสุด (%)	สมบัติแรงบิด
เทอร์โบโบลเวอร์	วาล์วดูดปิด	40	150	A
	วาล์วดูดเปิด	40	150	B
ใบพัดเทอร์โบ	วาล์วดูดปิด	40	150	A
ใบพัดกังหัน	วาล์วดูดปิด	40	150	B

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับใช้ของห้องปฏิบัติการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 3.10 แผนภูมิการเลือกมอเตอร์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3.2.3 มอเตอร์ของโบลเวอร์

มอเตอร์ของโบลเวอร์เป่าอากาศส่วนใหญ่เป็นมอเตอร์เหนี่ยวนำชนิดโรเตอร์กรงกระรอก อย่างไรก็ตามในบางลักษณะที่ค่า GD^2 ระบบรวมสูงเช่นในกรณีพัดลมใบพัดตามรัศมีหรือต้องการการควบคุมความเร็วรอบอาจใช้มอเตอร์เหนี่ยวนำชนิดฟันขดลวดแทน

ตารางที่ 4 ประสิทธิภาพและพิกัดเพดานของ โบลเวอร์

ชนิด	ความดันนิ่ง η (%)	แฟคเตอร์พิกัดเพดาน K
ใบพัดกังหัน	50 - 75	1.2
ใบพัดช็อคโค	45 - 60	1.2 - 1.3
ใบพัดแบบเพลท	50 - 70	1.15 - 1.25
ใบพัดเทอร์โบ	55 - 75	1.15 - 1.25
โบลเวอร์เทอร์โบสเตจเดียว	60 - 80	1.1 - 1.2
โบลเวอร์เทอร์โบหลายสเตจ	50 - 70	1.1 - 1.2
เทอร์โบคอมเพรสเซอร์	50 - 70	1.1 - 1.2

3.2.4 การคำนวณพิกัดกำลังในกรณีไหลของไหล

ในกรณีที่ไหลถูกดูดหรือสูบต่อเนื่องกันจากระดับต่ำไปสู่ระดับสูงโดยโบลเวอร์พิจารณาน้ำหนักของฝุ่นที่ลคมในอากาศ 1 ลบ.เมตรหนัก 2 กิโลกรัม ต้องการเป่าที่ลคมโดยมีอัตรา Q (ลบ.เมตร) ต่อวินาทีให้ได้ความสูง H (เมตร) (ความสูงจากโบลเวอร์ถึงปลายท่อ) กำลังที่ต้องการใช้จะเท่ากับ

$$P_m = 9.8WQH \times 10^{-3} \times \left(\frac{100}{\eta}\right) \quad (\text{kW}) \quad (3.1)$$

หรือ

$$P_m = \left(\frac{KWQH}{102}\right) \times \frac{100}{\eta} \quad (\text{kW}) \quad (3.2)$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

เมื่อ W : น้ำหนักของผงทัลคัมในกรวยรองผงทัลคัม (กิโลกรัมต่อลูกบาศก์เมตร)

Q : อัตราการไหลของอากาศ (ลูกบาศก์เมตรต่อวินาที)

H : ความสูงจากโบลวเวอร์ถึงปลายท่อ (เมตร)

K : เป็นค่าสัมประสิทธิ์ของการเพี้ยนในการออกแบบและฝีมือการสร้าง (ค่าเพื่อ
ประมาณ 1.1-1.25)

จากสมการที่ (3.2) จะได้

$$Q = 0.0109 \text{ ลูกบาศก์เมตรต่อวินาที}$$

$$W = 169 \text{ กิโลกรัมต่อลูกบาศก์เมตร}$$

$$H = 1.5 \text{ เมตร}$$

$$K = 1.25$$

$$\eta = 60$$

$$\begin{aligned} P_m &= (1.25 \times 169 \times 0.0109 \times 1.5 / 102) \times (100 / 60) \\ &= 0.0567 \text{ กิโลวัตต์} \\ &= 57 \text{ วัตต์} \end{aligned}$$

ซึ่งจากการวัดการใช้กำลังไฟฟ้าของ โบลวเวอร์ จะได้พิกัดต่างๆดังนี้

$$\text{กระแส} = 0.5 \text{ แอมป์}$$

$$\text{แรงดันไฟฟ้า} = 110 \text{ โวลต์}$$

$$\text{ค่าตัวประกอบกำลัง} = 0.8$$

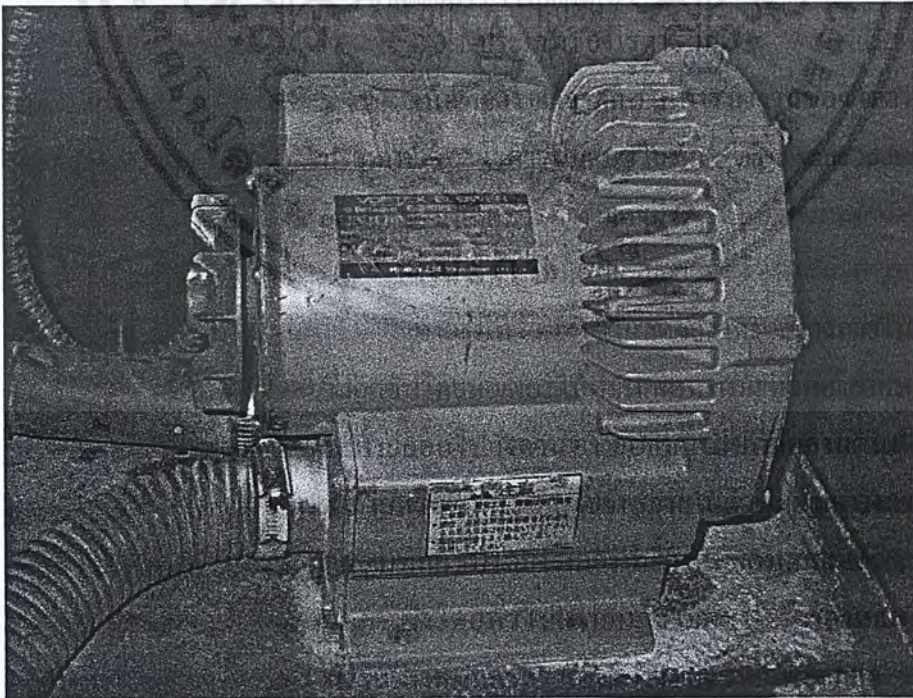
สามารถคำนวณพิกัดกำลังไฟฟ้าได้ดังนี้

$$\begin{aligned} P &= (110 \times 0.5 \times 0.8) \\ &= 44 \text{ วัตต์} \end{aligned}$$

จากขนาดมอเตอร์ที่เราคำนวณได้เราจะพบว่าขนาดพิกัดกำลังที่คำนวณกับที่วัดได้จริงมีค่าใกล้เคียงกันมาก เราจึงสามารถเลือกมอเตอร์โบลวเวอร์ขนาด $\frac{1}{4}$ แรงม้าที่มีขายตามท้องตลาดได้



รูปที่ 3.11 พิกัดของโบลเวอร์ที่เลือกใช้ในห้องทดสอบ

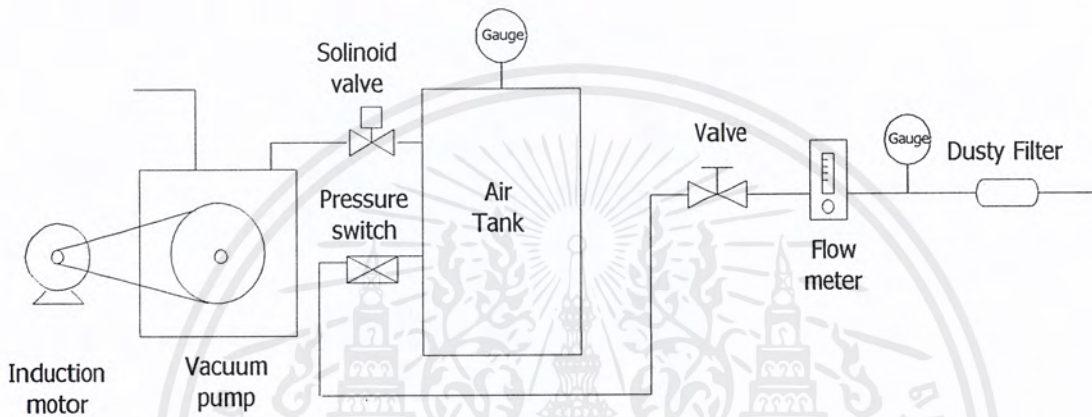


รูปที่ 3.12 โบลเวอร์ที่เลือกใช้ในห้องทดสอบ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3.3 ระบบปั๊มสุญญากาศ

เมื่อก้าวถึงปั๊มสุญญากาศ โรตารีปั๊มเป็นปั๊มสุญญากาศที่สามารถสร้างระดับสุญญากาศได้ถึง $1 \times 10 \text{ mbar}$ ซึ่งเหมาะกับการนำมาประยุกต์ใช้งานในอุตสาหกรรมหลายประเภทได้อย่างกว้างขวาง อาทิเช่น การผลิตหลอดภาพโทรทัศน์ การผลิตเครื่องปรับอากาศ การผลิตหลอดไฟ รวมถึงขบวนการผลิตในอุตสาหกรรม



รูปที่ 3.13 การทำงานระบบสุญญากาศ

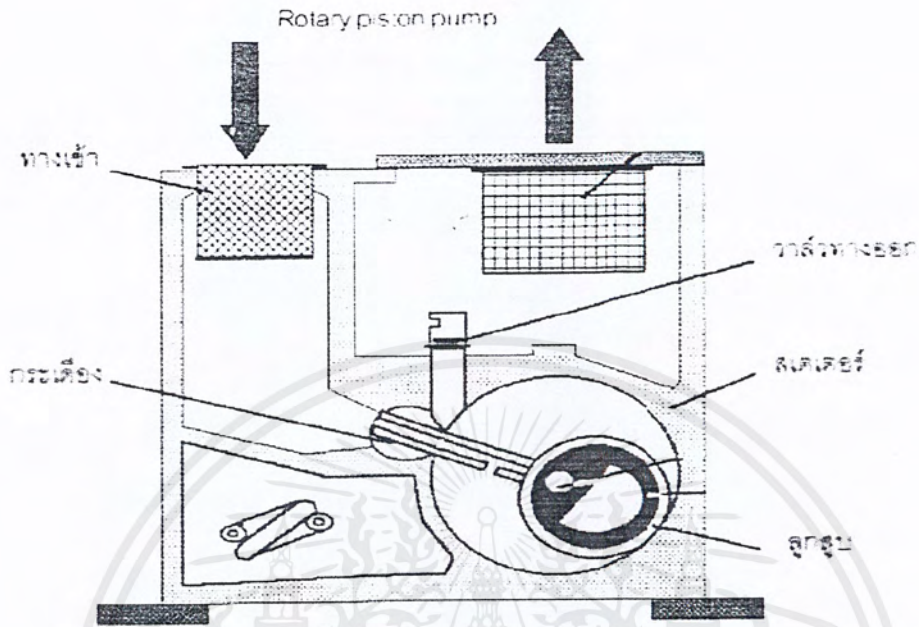
3.3.1 ประเภทของโรตารีปั๊ม

เมื่อพิจารณาจากกลไกการทำงานของโรตารีปั๊ม สามารถแบ่งโรตารีปั๊มออกเป็นสองประเภท คือ โรตารีปั๊มแบบใบพัด (rotary vane pump) และโรตารีปั๊มแบบลูกสูบ (rotary position pump) ซึ่งมีหลักการทำงานดังนี้

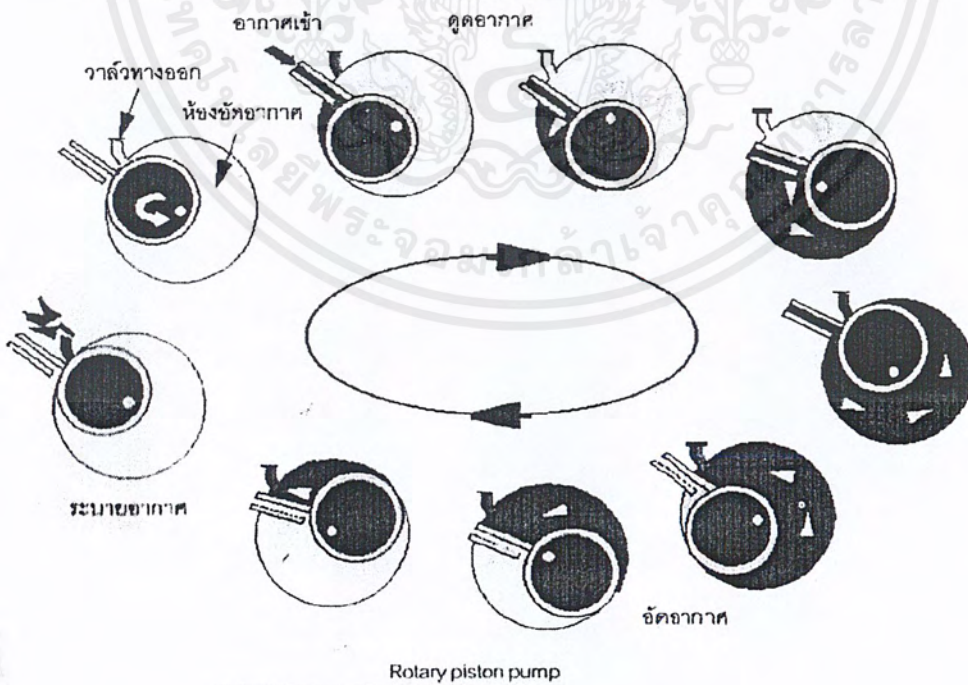
(1) โรตารีปั๊มแบบลูกสูบ

จากรูปที่ 3.14 ซึ่งแสดงถึงโครงสร้างภายในของโรตารีปั๊มแบบลูกสูบ จะเห็นได้ว่าลูกสูบซึ่งถูกขับ โดยมอเตอร์ให้หมุนเพื่อทำหน้าที่อัดอากาศหรือแก๊สที่มีค่าความดันต่ำจากด้านทางเข้า เพื่อระบายออกไปยังด้านทางออกของปั๊มที่มีความดันสูงกว่า โดยในขณะที่โรเตอร์ (rotor) หมุนนั้น อากาศหรือแก๊สจะถูกดูดเข้าสู่ภายในตัวปั๊มผ่านทางกระเดื่อง (hinge pin) จากนั้นอากาศเหล่านี้จะถูกดูดที่ลูกสูบที่ถูกขับโดยโรเตอร์ที่เชื่อมศูนย์กับสเตเตอร์ (stator) อัดให้มีความดันสูงกว่าความดันด้านขาออก ซึ่งโดยทั่วไปเท่ากับความดันบรรยากาศจนกระทั่งสามารถเอาชนะผลรวมของความดันบรรยากาศ และแรงดันสปริงของวาล์วทางออก (exhaust valve) เพื่อให้อากาศหรือแก๊สที่ถูกอัดสามารถระบายออกจากปั๊มผ่านทางวาล์วทางออก ซึ่งวัฏจักรการทำงานดังกล่าวสามารถแสดงได้ดังรูปที่ 3.15

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 3.14 โครงสร้างภายในของโรตารีปั๊มแบบลูกสูบ

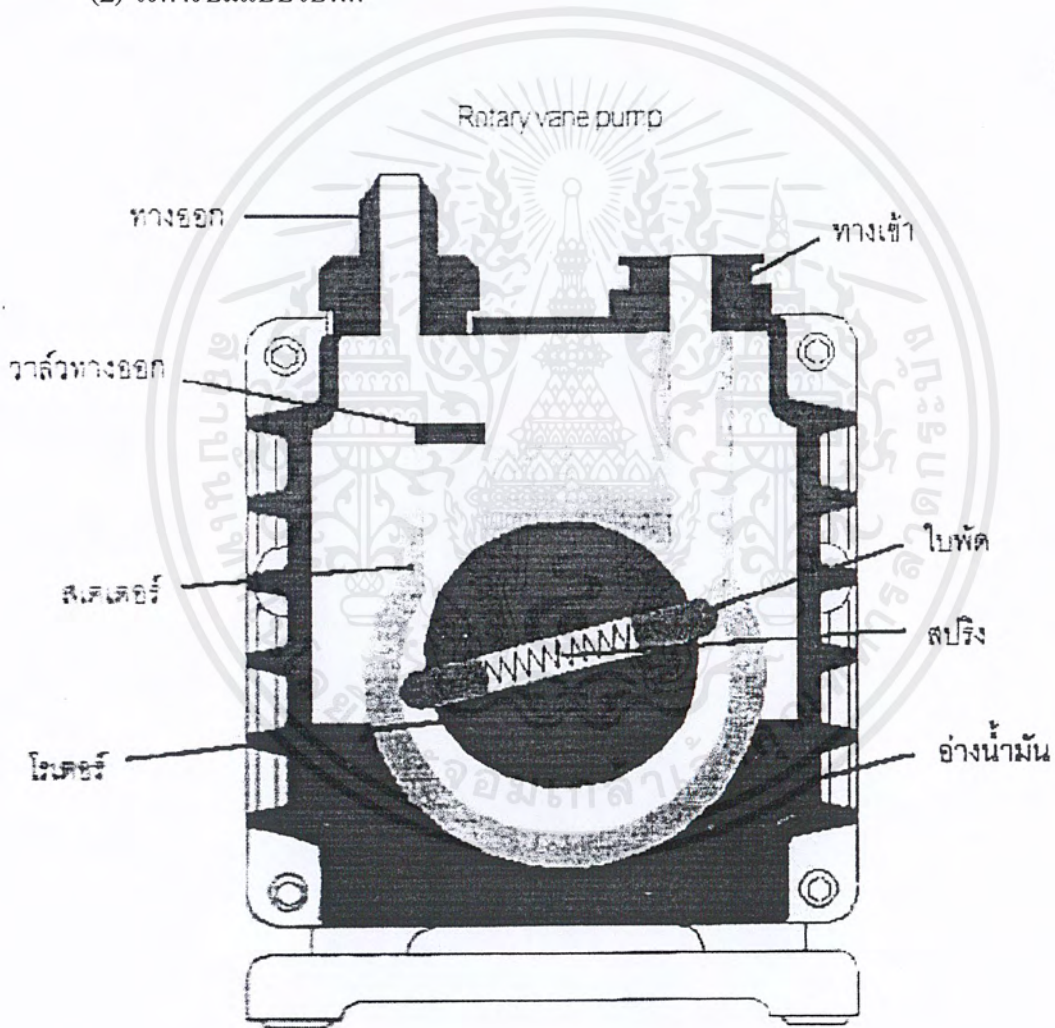


รูปที่ 3.15 วัฏจักรการทำงานของโรตารีปั๊มแบบลูกสูบ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

- จังหวะที่ 1-5 อากาศหรือแก๊สถูกดูดผ่านเข้ามาในห้องอัด
- จังหวะที่ 6-8 อากาศหรือแก๊สถูกอัดโดยลูกสูบเพื่อเพิ่มความดัน
- จังหวะที่ 9 อากาศหรือแก๊สที่ถูกอัดจนกระทั่งความดันภายในห้องอัดมีค่ามากกว่าผลรวมของความดันบรรยากาศกับแรงดันสปริงที่วาล์วทางออก ถูกระบายออกจากห้องอัด

(2) โรตารีปั๊มแบบใบพัด



รูปที่ 3.16 โครงสร้างภายในของโรตารีปั๊มแบบใบพัด

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

จากรูปที่ 3.16 ซึ่งแสดงถึงโครงสร้างภายในของโรตารีปั๊มแบบใบพัด จะเห็นได้ว่าใบพัด (vane) ซึ่งถูกขับโดยมอเตอร์ให้หมุน เพื่อทำหน้าที่อัดอากาศหรือแก๊สที่มีความดันต่ำจากด้านทางเข้า เพื่อระบายออกไปยังด้านทางออกของปั๊มที่มีความดันสูงกว่า โดยในขณะที่โรเตอร์หมุนนั้น อากาศหรือแก๊สจะถูกดูดเข้าสู่ภายในตัวปั๊ม จากนั้นอากาศเหล่านี้จะถูกใบพัดที่ถูกขับโดยโรเตอร์ที่เอียงศูนย์กลางกับสเตเตอร์อัดให้มีความดันสูงกว่าความดันด้านขาออก ซึ่งโดยทั่วไปเท่ากับความดันบรรยากาศ จนกระทั่งสามารถเอาชนะผลรวมของความดันบรรยากาศ และแรงดันสปริงของวาล์วทางออก เพื่อให้อากาศหรือแก๊สที่ถูกอัดสามารถระบายออกจากปั๊มผ่านทางวาล์วทางออก ซึ่งวัฏจักรการทำงานดังกล่าวทำงาน ตามขั้นตอนนี้

- จังหวะที่ 1 อากาศหรือแก๊สถูกดูดผ่านเข้ามาในห้องอัด
- จังหวะที่ 2 อากาศหรือแก๊สที่ถูกดูดเข้ามาจะถูกแยกตัวออกจากทางเข้าและทางออกของห้องอัด
- จังหวะที่ 3 อากาศหรือแก๊สถูกอัดโดยใบพัดเพื่อเพิ่มความดัน
- จังหวะที่ 4 อากาศหรือแก๊สที่ถูกอัดจนกระทั่งความดันภายในห้องอัดมีค่ามากกว่าผลรวมของความดันบรรยากาศกับแรงดันสปริงที่วาล์วทางออก ถูกระบายออกจากห้องอัด

ซึ่งโรตารีปั๊มแบบใบพัด จะมีการทำงานตามวัฏจักรดังกล่าวอย่างต่อเนื่อง โดยมีอัตราความถี่ในการอัดเท่ากับความเร็วรอบของมอเตอร์ เช่นเดียวกับโรตารีปั๊มแบบลูกสูบ

จากกลไกการทำงานของโรตารีปั๊มแบบลูกสูบและโรตารีปั๊มแบบใบพัดดังกล่าวข้างต้น ซึ่งมีวัฏจักรการทำงานไม่แตกต่างกันยกเว้นชิ้นส่วนที่ทำหน้าที่ในการอัดอากาศที่แตกต่างกัน โดยโรตารีปั๊มแบบลูกสูบจะใช้ลูกสูบในการอัดอากาศ แต่โรตารีปั๊มแบบใบพัดจะใช้ใบพัดในการอัดอากาศ ซึ่งปัจจุบันนี้มีผู้ผลิตโรตารีปั๊มส่วนใหญ่จะผลิตเฉพาะโรตารีปั๊มแบบใบพัด เนื่องจากการทำงานของโรตารีปั๊มแบบใบพัดจะเงียบกว่าโรตารีปั๊มแบบลูกสูบ ยกเว้นรุ่นที่มีขนาดใหญ่หรืออัตราการดูดที่สูงๆ เท่านั้นที่ยังมีการผลิตแบบลูกสูบ เนื่องจากโรตารีปั๊มแบบใบพัดมีข้อจำกัดด้านโครงสร้างของใบพัดที่ไม่สามารถผลิตรุ่นที่มีขนาดใหญ่หรืออัตราการดูดที่สูงๆ ได้

3.3.2 แก๊สบัลลาสต์ (gas ballast)

แก๊สบัลลาสต์เป็นกลไกการทำงานภายในโรตารีปั๊ม โดยทำหน้าที่เป็นวาล์วควบคุมปริมาณอากาศ เพื่อการจ่ายเข้าไปภายในห้องอัดของโรตารีปั๊ม ซึ่งการจ่ายอากาศดังกล่าวเข้าไปภายในห้องอัด จะเป็นการเพิ่มภาระการทำงานให้กับโรตารีปั๊ม ทำให้อุณหภูมิภายในห้องสูงขึ้น ส่งผลให้ค่าความดันไออิ่มตัวของแก๊สภายในห้องอัดมีค่าสูงมากขึ้น เพื่อช่วยลดโอกาสการกลั่นตัวเป็นของเหลว(condensate) ของแก๊สภายในห้องอัด

ผลจากการเปิดแก๊สบัลลาสต์จะช่วยป้องกันการกลั่นตัวเป็นหยดน้ำหรือของเหลวภายในตัวปั๊ม ซึ่งจะช่วยลดความเสียหายของอายุการใช้งานและประสิทธิภาพการทำงานของปั๊มได้ดังนี้

(1) ป้องกันการเกิดสนิมภายในตัวปั๊ม จากการที่หยดน้ำหรือของเหลวที่กลั่นตัวภายในตัวปั๊มทำปฏิกิริยากับสเตเตอร์ และ โรเตอร์ ซึ่งผลิตจากเหล็กหล่อเกิดเป็นสนิม

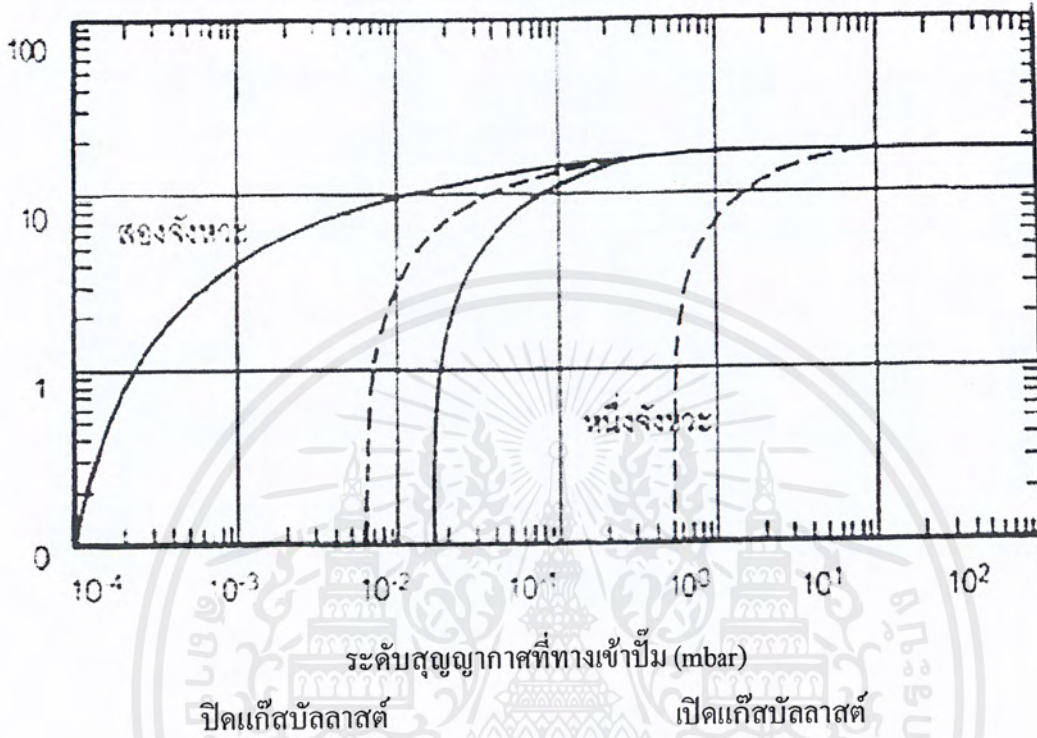
(2) ช่วยรักษาประสิทธิภาพการสร้างสูญญากาศของปั๊ม เนื่องจากการที่น้ำมัน โรตารีปั๊มจะสูญเสียคุณสมบัติที่สำคัญบางประการไป เมื่อมีน้ำหรือของเหลวที่ได้จากการกลั่นตัวละลายปนอยู่กับน้ำมัน โรตารีปั๊ม ซึ่งส่งผลให้ปั๊มโรตารีปั๊มไม่สามารถสร้างระดับสูญญากาศได้ดีเพียงพอ และเมื่อไรก็ตามที่มีน้ำหรือของเหลวที่ได้จากการกลั่นตัวละลายปนอยู่กับน้ำมันโรตารีปั๊ม ก็จะต้องมีการเปลี่ยนน้ำมันโรตารีปั๊มใหม่ทันที

(3) ป้องกันการอุดตันของทางเดินน้ำมัน (oil passage) หรือกลไกการปิดเปิดวาล์ว เนื่องจากของเหลวที่กลั่นตัวภายในตัวปั๊มบางประเภทอาจเปลี่ยนสภาพเป็นของแข็ง ซึ่งกรณีเช่นนี้จะพบมากในกรณีที่มีการนำปั๊มโรตารีปั๊มไปใช้ในการดูดสารเคมีบางประเภท อาทิเช่น เรซิน เป็นต้น

จากประโยชน์ในการควบคุมแก๊สบัลลาสต์ เพื่อช่วยเพิ่มประสิทธิภาพการทำงานและอายุการใช้งานของปั๊ม แต่อย่างไรก็ตามการเปิดแก๊สบัลลาสต์ อาจส่งผลกระทบต่อประสิทธิภาพการทำงานของโรตารีปั๊ม ในด้านต่างๆ ดังนี้

(1) ระดับสูญญากาศต่ำสุดของปั๊ม (ultimate vacuum) จะมีค่าสูงขึ้น ดังแสดงในกราฟประสิทธิภาพการทำงานในรูปที่ 3.17 ซึ่งจะเห็นได้ว่าปั๊มสูญญากาศจะมีเส้นความเร็วอยู่สองเส้น โดยเส้นหนึ่งจะแสดงความเร็วของปั๊มที่ระดับความดันต่างๆ ในกรณีที่ปิดแก๊สบัลลาสต์ ซึ่งจะเห็นได้ว่า ความสามารถในการสร้างระดับสูญญากาศต่ำสุดของปั๊ม จะลดลงเมื่อมีการเปิดแก๊สบัลลาสต์

ความเร็วในการดูดอากาศ (m^3h^{-1})



รูปที่ 3.17 ประสิทธิภาพการทำงานของโรตารีปั๊มแบบหนึ่งจังหวะ และสองจังหวะ

(2.) ไขมันที่ออกจากโรตารีปั๊มจะเพิ่มขึ้น ซึ่งส่งผลให้อัตราการสูญเสียไขมันออกจากปั๊มค่ามากขึ้นด้วย

3.3.3 การเลือกโรตารีปั๊ม

ก่อนที่จะตัดสินใจเลือกซื้อโรตารีปั๊ม เพื่อนำไปใช้กับงานแต่ละประเภท มีข้อควรพิจารณาหลายประการ อาทิเช่น

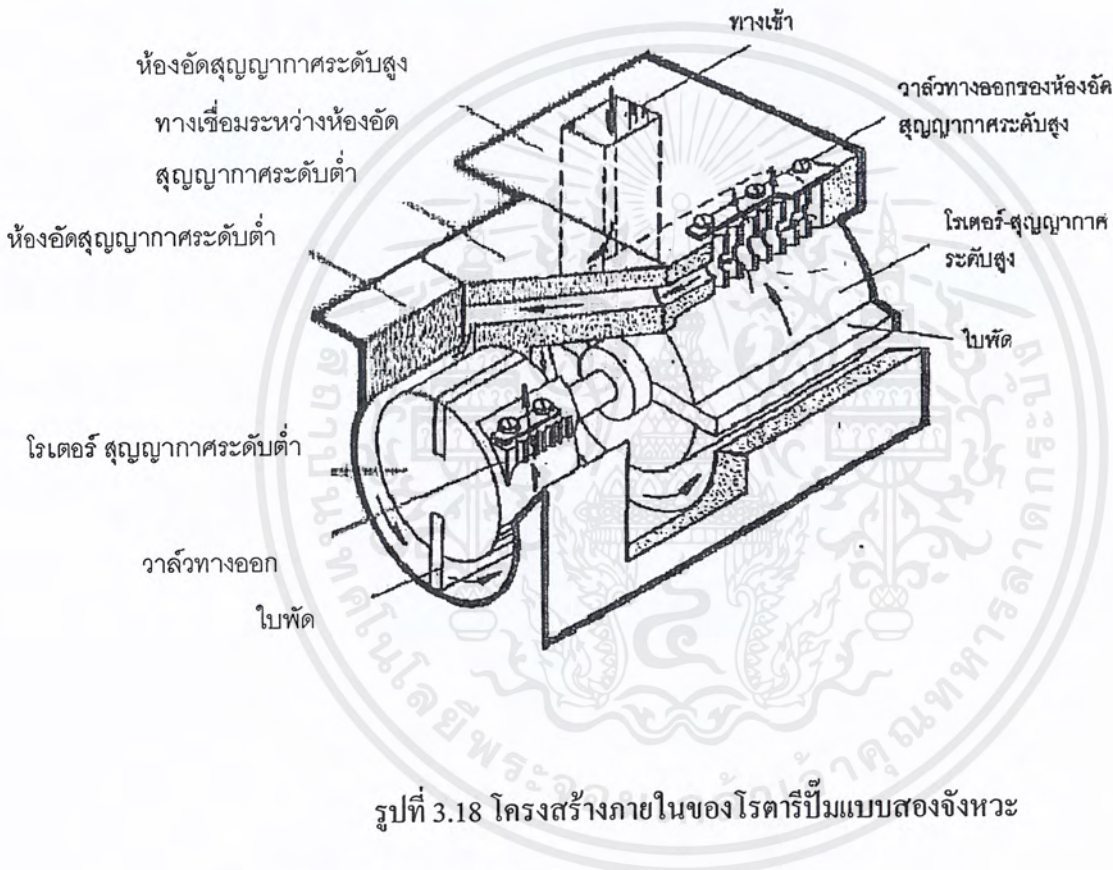
(1) ระดับสุญญากาศต่ำสุด

ก่อนที่จะเลือกโรตารีปั๊มที่เหมาะสมกับงานที่ใช้ ต้องทราบก่อนว่าระดับสุญญากาศที่ต้องการเป็นเท่าใด จากนั้นจึงเลือกโรตารีปั๊มที่สามารถสร้างระดับสุญญากาศต่ำสุดได้ดีกว่า หรือต่ำกว่าระดับสุญญากาศที่ใช้งาน ซึ่งโดยทั่วไปแล้วโรตารีปั๊ม จะมีอยู่สองประเภทจะสามารถระดับสุญญากาศต่ำสุดได้แตกต่างกันดังนี้

- โรตารีปั๊มแบบหนึ่งจังหวะ สามารถสร้างระดับสุญญากาศต่ำสุดได้ถึง 1×10^{-2} mbar
- โรตารีปั๊มแบบสองจังหวะ สามารถสร้างระดับสุญญากาศต่ำสุดได้ถึง 1×10^{-4} mbar

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

โดยที่โรตารีปั๊มแบบสองจังหวะจะสามารถสร้างระดับสุญญากาศต่ำสุดได้ดีกว่า เนื่องจากโครงสร้างภายในของโรตารีปั๊มแบบสองจังหวะ จะประกอบด้วยห้องอัดสองห้องต่ออนุกรมกัน ดังแสดงในรูปที่ 3.18 ซึ่งอากาศหรือแก๊สจะไหลผ่านเข้ามาทางห้องอัดสุญญากาศระดับสูง (high vacuum stage) และถูกอัดส่งมายังห้องอัดสุญญากาศระดับต่ำ (low vacuum stage) เพื่ออัดส่งผ่านวาล์วทางออกออกสู่อากาศ



รูปที่ 3.18 โครงสร้างภายในของโรตารีปั๊มแบบสองจังหวะ

(2) ความเร็วในการดูดอากาศ

นอกจากระดับสุญญากาศต่ำสุดของโรตารีปั๊ม ที่จะต้องมีค่าต่ำกว่าระดับสุญญากาศใช้งานแล้ว สิ่งที่จะต้องนำมาพิจารณาก็คือ ความเร็วในการดูดอากาศ (pumping speed) ของโรตารีปั๊ม ซึ่งจะเกี่ยวข้องกับระบบสุญญากาศที่นำมาใช้งาน ดังนี้คือ

- ความสามารถในการสร้างระดับสุญญากาศต่ำสุดในระบบสุญญากาศ

โดยทั่วไปแล้วเมื่อมีการนำระบบสุญญากาศมาต่อเข้ากับโรตารีปั๊ม ดังแสดงในรูปที่ 3.19 ระดับสุญญากาศที่วัดในระบบ (ที่จุด A) จะมีค่าสูงกว่าระดับสุญญากาศที่วัดที่ทางเข้าของโรตารีปั๊ม (ที่จุด B) ขึ้นอยู่กับภาระที่เกิดขึ้นในระบบสุญญากาศว่ามีค่ามากน้อยเพียงใด ในทำนองเดียวกัน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

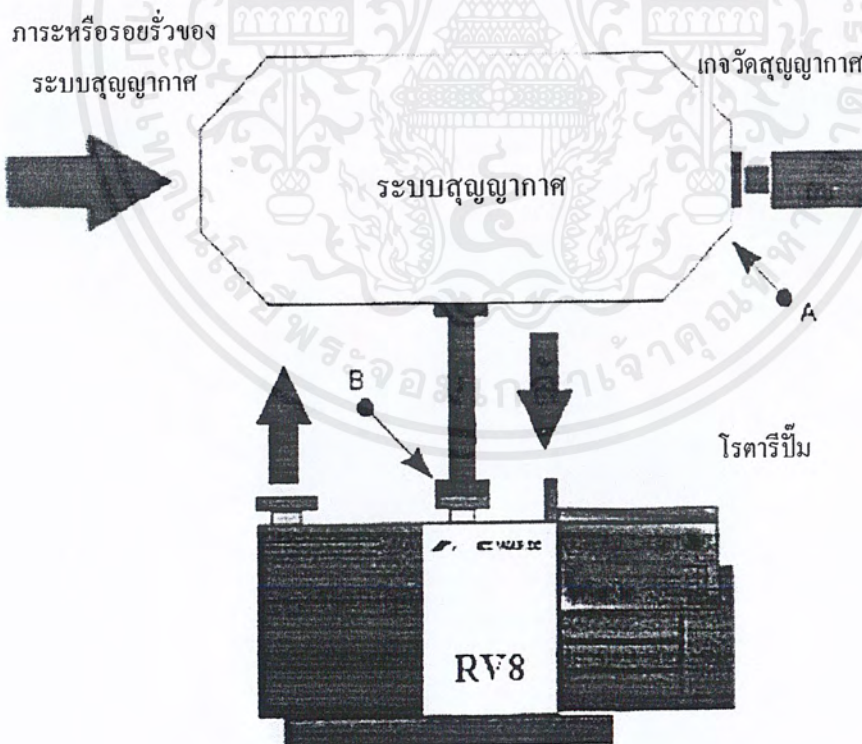
ระดับสุญญากาศต่ำสุดของระบบสุญญากาศ จะมีค่าสูงกว่าระดับสุญญากาศต่ำสุดของโรตารีปั๊ม ซึ่งวัดที่ทางเข้าของปั๊มด้วย ดังนั้นจึงมีความเป็นไปได้ว่าระดับสุญญากาศต่ำสุดของระบบสุญญากาศ อาจมีค่าสูงกว่าระดับสุญญากาศใช้งาน แม้ว่าระดับสุญญากาศต่ำสุดของโรตารีปั๊ม จะมีค่าต่ำกว่าระดับสุญญากาศใช้งาน ในกรณีที่โรตารีปั๊มมีความเร็วในการดูดอากาศที่ต่ำเกินไป เมื่อเทียบกับภาระในระบบสุญญากาศ เมื่อเป็นเช่นนี้แล้ว การเลือกความเร็วในการดูดอากาศที่เหมาะสม จะต้องคำนึงถึงภาระของระบบสุญญากาศ โดยพิจารณาจากสมการ

$$P = \frac{Q}{S} \quad (3.3)$$

P = ระดับสุญญากาศต่ำสุดของระบบสุญญากาศ หน่วย mbar

Q = ภาระของระบบสุญญากาศหรืออัตราการรั่วของระบบสุญญากาศ หน่วย mbar-l/s

S = ความเร็วในการดูดอากาศของโรตารีปั๊ม หน่วย l/s



รูปที่ 3.19 การนำโรตารีปั๊มต่อเข้ากับระบบสุญญากาศ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตัวอย่าง เมื่อเราต้องการนำโรตารีปั๊มมาต่อกับระบบสุญญากาศ เพื่อสร้างระดับสุญญากาศใช้งานที่ 2×10^{-2} mbar โดยเราเลือกใช้โรตารีปั๊มแบบสองจังหวะ ซึ่งสามารถสร้างระดับสุญญากาศต่ำสุด(วัดที่ทางเข้าของโรตารีปั๊ม) ได้ที่ 1×10^{-4} mbar ถ้าหากว่าระบบสุญญากาศของเรามีอัตราการรั่วอยู่ที่ 5×10^{-2} mbar-l/s แล้ว เราเลือกใช้โรตารีปั๊มที่มีความเร็วในการดูดอากาศอยู่ที่ 50 l/min (0.83l/s)ระดับสุญญากาศจะมีค่าเท่ากับ

$$P = Q/S = (5 \times 10^{-2}) / (0.83) \\ = 6.0 \times 10^{-1} \text{ mbar}$$

จากตัวอย่างดังกล่าว จะเห็นได้ว่าโรตารีปั๊มที่มีความเร็วในการดูดอากาศอยู่ที่ 50 l/min ไม่สามารถสร้างระดับสุญญากาศได้เพียงพอกับระดับสุญญากาศใช้งาน ดังนั้นเราจึงต้องเลือกโรตารีปั๊มที่มีความเร็วในการดูดอากาศสูงขึ้น ซึ่งถ้าเราเลือกโรตารีปั๊มที่มีความเร็วในการดูดอากาศอยู่ที่ 300 l/min(5 l/s) ระดับสุญญากาศต่ำสุดของระบบสุญญากาศจะมีค่าเท่ากับ

$$P = Q/S = (5 \times 10^{-2}) / 5 \\ = 1 \times 10^{-2} \text{ mbar}$$

ซึ่งระดับสุญญากาศต่ำสุดของระบบสุญญากาศที่ได้นี้มีค่าต่ำกว่าระดับสุญญากาศใช้งาน ดังนั้นโรตารีปั๊มที่มีความเร็วในการดูดอากาศอยู่ที่ 300 l/min จึงเหมาะสมกับการใช้งานตามที่ยกตัวอย่างขึ้นมา

- ความเร็วในการดูดอากาศที่ระดับสุญญากาศ

เนื่องจากความเร็วในการดูดอากาศจะเปลี่ยนแปลงไปตามระดับสุญญากาศที่ทางเข้าของโรตารีปั๊ม ดังแสดงในรูปที่ 3.17 ซึ่งจะเห็นได้ว่าความเร็วในการดูดอากาศจะมีค่าลดลงอย่างมาก เมื่อระดับสุญญากาศที่ทางเข้าของโรตารีปั๊ม มีค่าลดลงใกล้ระดับสุญญากาศต่ำสุดของโรตารีปั๊ม ซึ่งถ้าระดับสุญญากาศใช้งานมีค่าใกล้เคียงกับระดับสุญญากาศต่ำสุด แม้ว่าเราจะเลือกโรตารีปั๊มที่มีความเร็วในการดูดอากาศสูงเพียงพอ แต่ผลจากการที่ความเร็วในการดูดอากาศลดลงอย่างมาก จะส่งผลให้ระยะเวลาในการสร้างระดับสุญญากาศใช้งานต้องใช้เวลาที่นานมาก ซึ่งในการออกแบบระบบสุญญากาศจะต้องนำไปปัจจัยในด้านนี้ใช้ในการพิจารณาด้วย

- ระยะเวลาที่ใช้ในการสร้างระดับสุญญากาศใช้งาน (evacuation time)

ซึ่งโดยทั่วไปแล้วจะแปรผกผันกับความเร็วในการดูดอากาศของโรตารีปั๊ม และแปรผันโดยตรงกับภาระของระบบสุญญากาศ ดังนั้นถ้าเราต้องการให้ระยะเวลาที่ใช้ในการสร้างระดับสุญญากาศใช้งานสั้น จึงควรเลือกใช้โรตารีปั๊มที่มีความเร็วในการดูดอากาศสูง ซึ่งวิธีการคำนวณระยะเวลาที่ใช้ในการสร้างระดับสุญญากาศใช้งานอย่างง่าย สามารถคำนวณได้จากสมการ

$$T = 2.3V \left(\frac{1}{S_1} + \frac{1}{S_2} + \frac{1}{S_3} + \frac{1}{S_4} + \frac{1}{S_5} + \frac{1}{S_6} \right) \quad (3.4)$$

T = ระยะเวลาที่ใช้ในการสร้างระดับสุญญากาศใช้งาน (หน่วย s)

V = ปริมาตรของระบบสุญญากาศ (หน่วย l)

S_1 = ความเร็วในการดูดอากาศเฉลี่ยของโรตารีปั๊ม ในช่วงความดัน 1,000 - 100 mbar (หน่วย l/s)

S_2 = ความเร็วในการดูดอากาศเฉลี่ยของโรตารีปั๊ม ในช่วงความดัน 100-10 mbar (หน่วย l/s)

S_3 = ความเร็วในการดูดอากาศเฉลี่ยของโรตารีปั๊ม ในช่วงความดัน 10^{-1} mbar (หน่วย l/s)

S_4 = ความเร็วในการดูดอากาศเฉลี่ยของโรตารีปั๊ม ในช่วงความดัน $1 \cdot 10^{-1}$ mbar (หน่วย l/s)

S_5 = ความเร็วในการดูดอากาศเฉลี่ยของโรตารีปั๊ม ในช่วงความดัน $10^{-1} \cdot 10^{-2}$ mbar (หน่วย l/s)

S_6 = ความเร็วในการดูดอากาศเฉลี่ยของโรตารีปั๊ม ในช่วงความดัน $10^{-2} \cdot 10^{-3}$ mbar (หน่วย l/s)

ซึ่งสมการดังกล่าวเป็นสมการอย่างง่ายที่ไม่ได้นำภาระของระบบสุญญากาศเข้ามาใช้ในการคำนวณ ดังนั้นถ้ามีการนำภาระดังกล่าวมาใช้ในการพิจารณา จะทำให้ระยะเวลาที่ใช้ในการสร้างระดับสุญญากาศใช้งานดังกล่าวเพิ่มสูงขึ้น

(3) ความสามารถสูงสุดในการดูดความชื้น

ความสามารถสูงสุดในการดูดความชื้น (maximum water vapour pumping rate) เป็นความสามารถของโรตารีปั๊มที่จะสามารถดูดเอาความชื้นเข้าสู่ห้องอัดได้โดยไม่เกิดการกลั่นตัวเป็นหยดน้ำหรือของเหลวขึ้นภายในตัวปั๊ม ซึ่งโดยทั่วไปแล้วค่าความสามารถสูงสุดในการดูดความชื้นของโรตารีปั๊มแต่ละรุ่น จะถูกกำหนดไว้เฉพาะกรณีของไอน้ำในกรณีที่มีการเปิดแก๊สบัลลาสต์ไว้เต็มที่ซึ่งถ้าแก๊สถูกดูดผ่านโรตารีปั๊มเป็นแก๊สประเภทอื่น ก็จะต้องนำคุณสมบัติของแก๊สเหล่านั้นมาพิจารณาเพื่อให้ทราบความสามารถสูงสุดในการดูดความชื้นของแก๊สประเภทนั้น

ดังนั้นในการนำโรตารีปั๊มมาใช้กับระบบสุญญากาศใดๆ ก็ตามจะต้องคำนึงถึงภาระความชื้นที่จะเข้าสู่ห้องอัดของโรตารีปั๊มด้วย เพราะถ้าหากภาระความชื้นดังกล่าวมีค่าสูงกว่าความสามารถที่โรตารีปั๊มจะยอมรับได้ อาจส่งผลให้เกิดการกลั่นตัวเป็นหยดน้ำหรือความชื้นในห้องอัดได้

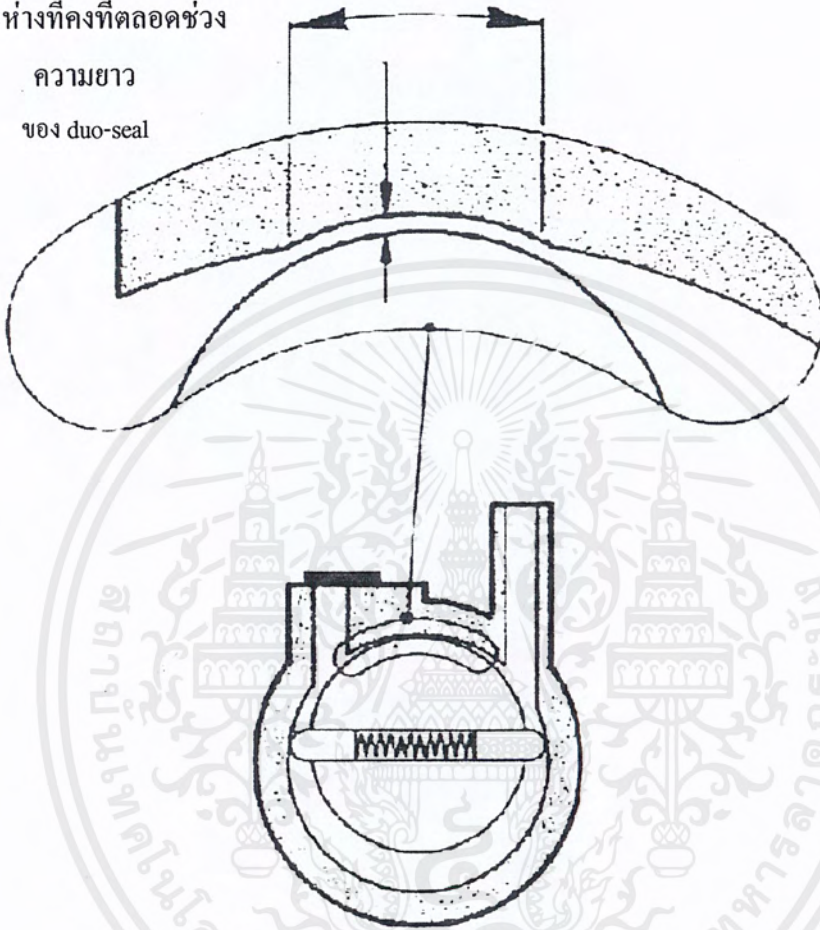
สำหรับกรณีที่ภาระความชื้นของระบบสุญญากาศมีค่าสูงกว่าความสามารถของโรตารีปั๊ม เราสามารถแก้ไขได้โดยการติดตั้งอุปกรณ์ดักความชื้นไว้ที่ทางเข้าของโรตารีปั๊มซึ่งอุปกรณ์ดังกล่าวจะทำหน้าที่ควบคุมอุณหภูมิของแก๊สที่ไหลผ่านให้มีอุณหภูมิต่ำมาก จนกระทั่งความชื้นของแก๊สต่ำกว่าความสามารถในการดูดความชื้นของโรตารีปั๊มได้ อย่างไรก็ตามการแก้ไขเช่นนี้เป็นการแก้ไขที่ปลายเหตุและไม่ควรใช้เป็นประจำ เพราะการแก้ไขเช่นนี้เป็นการแก้ไขที่ปลายเหตุและไม่ควรใช้เป็นประจำ เพราะการแก้ไขเช่นนี้เป็นการแก้ไขที่ปลายเหตุและไม่ควรใช้เป็นประจำ

ไอน้ำหรือแก๊สที่ไหลผ่านเกิดการกลั่นตัวเป็นหยดน้ำหรือของเหลวก่อนที่จะถูกดูดเข้าไปในห้องอัดของโรตารีปั๊ม โดยทั่วไปแล้วอุปกรณ์ดังกล่าวที่นำมาใช้ดักความชื้นมีสองประเภท คือ ประเภทระบบทำความเย็น ซึ่งจะควบคุมอุณหภูมิได้ในระดับ -50°C หรือประเภทที่ใช้แก๊สไนโตรเจนเหลว ซึ่งมีอุณหภูมิต่ำมาก ถึง -170°C ซึ่งอุปกรณ์ประเภทหลัง เรียกว่า liquid nitrogen trap

(4) แก๊สที่ไหลผ่านโรตารีปั๊ม

โดยทั่วไปแล้วแก๊สที่ไหลผ่านโรตารีปั๊ม (process gas) สำหรับระบบสุญญากาศส่วนใหญ่จะเป็นอากาศ ซึ่งคงไม่เกิดปัญหากับโรตารีปั๊ม แต่ในระบบสุญญากาศบางระบบ แก๊สซึ่งไหลผ่านโรตารีปั๊ม เป็นแก๊สที่อันตราย หรือสามารถหรือสามารถทำปฏิกิริยากับน้ำมันโรตารีปั๊ม และอาจส่งผลให้เกิดความเสียหายกับโรตารีปั๊มได้ โดยเฉพาะการดูดแก๊สออกซิเจนผ่านโรตารีปั๊มสามารถทำให้เกิดการระเบิดภายในห้องอัดได้ เนื่องจากมีองค์ประกอบของการลุกติดไฟครบทั้งสามส่วน คือ 1. น้ำมันโรตารีปั๊มซึ่งเป็นสารประกอบไฮโดรคาร์บอนที่ทำหน้าที่เป็นเชื้อเพลิงได้ , 2. อุณหภูมิภายในห้องอัดที่สูงถึง 150°C ซึ่งมากกว่าอุณหภูมิที่ทำให้เกิดการลุกไหม้ของน้ำมันโรตารีปั๊ม , และ 3. ออกซิเจนที่มีความเข้มข้นมากกว่า 30 % ซึ่งสามารถทำให้เกิดการลุกไหม้ขึ้นได้ ดังนั้นการดูดแก๊สออกซิเจนผ่านโรตารีปั๊ม จึงส่งผลให้เกิดการระเบิดขึ้นได้ ด้วยเหตุนี้เอง โรตารีปั๊มที่ใช้กับแก๊สออกซิเจน จึงต้องมีการผลิตขึ้นมาเป็นพิเศษ โดยโรตารีปั๊มประเภทนี้จะต้องใช้กับน้ำมันโรตารีปั๊มที่ไม่มีส่วนประกอบของสารไฮโดรคาร์บอนอยู่เลย ซึ่งน้ำมันประเภทนี้ที่นิยมใช้กับแก๊สออกซิเจนได้แก่ Fomblin หรือ Krytox ซึ่งน้ำมันทั้งสองประเภทนี้เป็นชื่อทางการค้าของผู้ผลิตแต่ละราย

ระยะห่างที่คงที่ตลอดช่วง
ความยาว
ของ duo-seal



รูปที่ 3.20 ส่วนที่เรียกว่า duo-seal ของโรตารีปั๊ม ซึ่งอาศัยน้ำมันในการซีล เพื่อป้องกันไม่ให้อากาศส่วนที่มีความดันสูงไหลย้อนกลับมายังส่วนที่มีความดันต่ำ

นอกจากนี้แล้ว โรตารีปั๊มที่ใช้กับแก๊สออกซิเจนยังต้องมีการควบคุมการผลิต โดยในขั้นตอนการประกอบต้องไม่ใช้น้ำมันที่มีส่วนประกอบของไฮโดรคาร์บอนเป็นสารหล่อลื่นในระหว่างการประกอบ ซึ่งจะใช้ Fomblin หรือ Krytox เป็นสารหล่อลื่นในระหว่างการประกอบแทน ดังนั้นโรตารีปั๊มที่ไม่ได้ระบุว่าสามารถใช้กับออกซิเจนได้แม้ว่าจะมีการเปลี่ยนมาใช้ Fomblin หรือ Krytox แทนน้ำมัน โรตารีปั๊มประเภทไฮโดรคาร์บอน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3.3.4 น้ำมันโรตารีปั๊ม

น้ำมันโรตารีปั๊ม(rotary pump oil) เป็นส่วนประกอบที่สำคัญในการสร้างสุญญากาศของโรตารีปั๊ม เนื่องจากน้ำมันโรตารีปั๊มจะทำหน้าที่ในการซีลช่องว่างระหว่างใบพัดหรือลูกสูบกับสเตเตอร์ เพื่อป้องกันไม่ให้อากาศหรือแก๊สที่ถูกคักซึ่งมีความดันสูงไหลย้อนกลับไปยังด้านที่มีความดันต่ำ ดังแสดงในรูปที่ 3.20 ซึ่งแสดงถึงส่วนที่เรียกว่า deo seal ของโรตารีปั๊ม ซึ่งเป็นช่องว่างที่มีขนาดเล็กมากระหว่างใบพัดและสเตเตอร์ ที่กั้นระหว่างด้านทางเข้าที่มีความดันต่ำ กับด้านทางออกที่มีความดันสูงของห้องอัด โดยมีน้ำมันโรตารีปั๊มทำหน้าที่ซีลช่องว่างดังกล่าว เพื่อไม่ให้อากาศหรือแก๊สที่มีความดันสูงไหลย้อนกลับไปยังด้านที่มีความดันต่ำ ถ้าหากว่าน้ำมันโรตารีปั๊มสูญเสียคุณสมบัติในการซีล จะส่งผลให้โรตารีปั๊มไม่สามารถสร้างระดับสุญญากาศได้ดีเพียงพอ ซึ่งมักจะเกิดขึ้นในกรณีที่น้ำหรือสารเคมีที่เกิดการกลั่นตัวภายในห้องอัดมีการละลายปนอยู่กับน้ำมันโรตารีปั๊มด้วยเหตุนี้เอง เมื่อเราพบว่าเกิดการกลั่นตัวเป็นหยดน้ำหรือของเหลวภายในห้องอัดจะต้องเปลี่ยนน้ำมันโรตารีปั๊มทันที

นอกจากคุณสมบัติในการซีลช่องว่างที่ duo seal ของน้ำมันโรตารีปั๊ม ซึ่งถือว่าเป็นหน้าที่ที่สำคัญของน้ำมันโรตารีปั๊ม แล้วยังต้องมียุทธศาสตร์อื่นที่ช่วยให้โรตารีปั๊มทำงานได้อย่างมีประสิทธิภาพดังนี้

- ความสามารถในการหล่อลื่นที่ดี เพื่อช่วยหล่อลื่นชิ้นส่วนต่างๆ ที่มีการสัมผัสกัน อาทิเช่น ใบพัดกับสเตเตอร์
- ความสามารถในการระบายความร้อน เพื่อช่วยในการระบายความร้อนที่เกิดจากการอัดตัวของอากาศ และควบคุมไม่ให้โรตารีปั๊มมีอุณหภูมิในห้องอัดสูงเกินไป
- ความสามารถในการป้องกันการสึกกร่อน โดยที่น้ำมันโรตารีปั๊มจะทำหน้าที่เป็นฟิล์มบางๆ เคลือบผิวของชิ้นส่วนต่างๆ ภายในห้องอัด ซึ่งวัสดุส่วนใหญ่ผลิตจากเหล็กเพื่อป้องกันไม่ให้เกิดสนิมกับชิ้นส่วนเหล่านี้

ในกรณีที่เรามีความจำเป็นต้องเลือกใช้น้ำมันโรตารีปั๊ม นอกจากคุณสมบัติทั้งสี่ประการดังกล่าวข้างต้นแล้ว น้ำมันโรตารีปั๊มควรที่จะต้องมีความดันไอที่อุณหภูมิห้องในระดับที่ต่ำ ซึ่งโดยทั่วไปแล้วควรมีค่าต่ำกว่า 10^{-2} mbar เนื่องจากในระหว่างที่โรตารีปั๊มกำลังสร้างสุญญากาศอยู่นั้น ไขมันโรตารีปั๊มจะระเหยออกมา โดยสร้างความดันไอขึ้นมาให้กับระบบสุญญากาศ ซึ่งความดันไอดังกล่าวก็คือภาระของระบบสุญญากาศด้วยเช่นกัน ถ้าหากความดันไอของน้ำมันโรตารีปั๊มมีค่าสูง นั่นหมายความว่าโรตารีปั๊มจะไม่สามารถสร้างระดับสุญญากาศได้ดีต่ำกว่าความดันไอดังกล่าวแน่นอน ดังนั้นการเลือกใช้น้ำมันโรตารีปั๊ม จึงควรคำนึงถึงคุณสมบัติข้อนี้ และเลือกน้ำมันโรตารีปั๊มที่มีความดันไอที่อุณหภูมิห้องในระดับที่ต่ำ

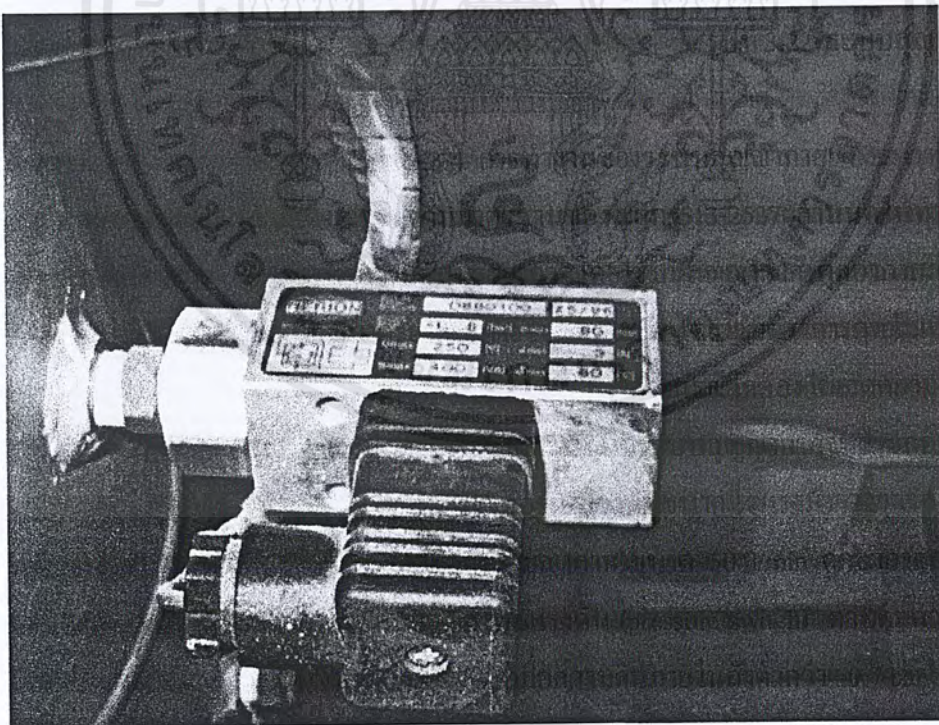
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ประเภทของน้ำมัน โรตารีปั๊ม

เราสามารถแบ่งประเภทของน้ำมัน โรตารีปั๊ม ตามประเภทวัสดุที่ใช้ในการผลิตได้สองประเภท ดังนี้

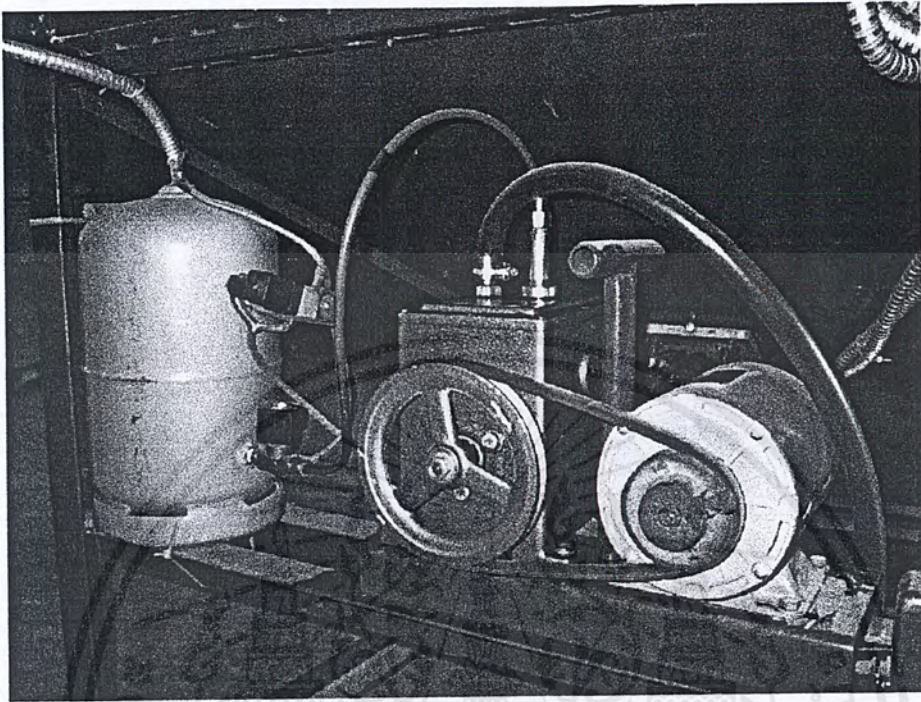
(1) Mineral oil เป็นน้ำมันที่นิยมใช้กันอย่างแพร่หลายสำหรับ โรตารีปั๊ม เนื่องจากมีราคาถูก โดยที่น้ำมันประเภทนี้จะมีส่วนผสมของสารไฮโดรคาร์บอน จึงไม่เหมาะที่จะนำมาใช้กับ แก๊สออกซิเจน หรือแก๊สที่เป็นอันตราย

(2) Perfluoropolyester oil (PFPE oil) เป็นน้ำมันที่ได้จากการสังเคราะห์โดยกรรมวิธีทางเคมี ช่วยให้มีความเฉื่อยในการทำปฏิกิริยากับแก๊สออกซิเจนและสารเคมีประเภทอื่น และน้ำมันประเภทนี้ไม่มีส่วนผสมของสารไฮโดรคาร์บอน จึงเหมาะกับการใช้งานกับแก๊สออกซิเจน แม้ว่าน้ำมันประเภทนี้จะมีคุณสมบัติดีกว่า Mineral oil แต่ไม่เป็นที่นิยมใช้กันมากนัก เนื่องจากมีราคาแพงมากกว่า Mineral oil ถึง 30 เท่า และมีผู้ผลิตเพียงไม่กี่รายเท่านั้นที่ผลิตน้ำมันประเภทนี้ออกจำหน่าย ได้แก่ Fomblin และ Krytox ซึ่งเป็นชื่อทางการค้าของน้ำมันประเภทนี้



รูปที่ 3.21 สวิตซ์ความดันอัตโนมัติ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 3.22 ระบบสุญญากาศ

3.3.4 การทำงานของระบบสุญญากาศ

ตามมาตรฐานของ มอก. 513-2527 กำหนดให้ทำการรักษาความดันภายในบริษัทให้ต่ำกว่าความดันบรรยากาศโดยใช้ปั๊มสุญญากาศ ดูดอากาศภายในเปลือกหุ้มออกอย่างน้อย 80 เท่าของปริมาตรอากาศภายในเปลือกหุ้ม โดยใช้อัตราการดูดไม่เกิน 60 ปริมาตรต่อชั่วโมงด้วยความดันต่ำกว่าบรรยากาศที่เหมาะสม ไม่ว่าจะกรณีใดต้องไม่เกิดความดันต่ำกว่าบรรยากาศเกิน 200 มิลลิเมตรของน้ำในมาโนมิเตอร์ ซึ่งในระบบสุญญากาศจะประกอบด้วยส่วนประกอบดังต่อไปนี้

1. มอเตอร์เหนี่ยวนำ ขนาด ¼ แรงม้า 220 v 50 Hz 1 เฟส ขับปั๊มสุญญากาศ
2. ปั๊มสุญญากาศ ขนาด 50 l/min ดูดอากาศออกจากถังอากาศ
3. สวิตช์แรงดัน (pressure switch) ควบคุมความดันภายในถังให้อยู่ในช่วง -0.6 ถึง -0.7 bar เมื่อความดันภายในถังต่ำกว่า -0.7 bar จะทำการตัดปั๊มสุญญากาศ และโซลินอยด์วาล์ว และเมื่อความดันภายในถังสูงกว่า -0.6 bar จะสตาร์ทปั๊มสุญญากาศ และโซลินอยด์วาล์ว โดยจะมีมาตรวัดความดัน (pressure gauge) แสดงความดันภายในถัง
4. โซลินอยด์วาล์ว เพื่อตัดต่อระหว่างปั๊มสุญญากาศและถังอากาศ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

5. ถังอากาศ จะช่วยให้อัตราการดูดอากาศจากภายในบริษัทมีความราบเรียบยิ่งขึ้นไม่เกิดการกระชากไปตามจังหวะการดูดของปั๊มสุญญากาศ
6. วาล์ว จะเป็นตัวควบคุมระดับความดันภายในบริษัท โดยจะต้องไม่ให้ต่ำเกิน 200 มิลลิเมตรของน้ำ โดยคู่ได้จาก มาตรการวัดความดันแบบสุญญากาศและ เครื่องวัดอัตราการไหล
7. ตัวกรองฝุ่น จะดักฝุ่นผง และ ผงทลคัมที่อาจถูกดูดเข้ามาที่อากาศจากภายในบริษัท ที่นำมาทดสอบ เพื่อป้องกันไม่ให้เข้าไปในปั๊มสุญญากาศ

3.4. ระบบตัวสั่นสะเทือน (Vibrate System)

การเคลื่อนวัสดุ (ในที่นี้คือผงทลคัม) สามารถทำได้โดยใช้การเขย่าแบบไวเบเรเตอร์ซึ่งใช้หลักการเขย่าให้เกิดฮาร์มอนิกทางเส้นตรงให้เกิดมีมุมโยนไปข้างหน้าในแนวระนาบ มวลวัสดุขนถ่ายจะแล่นไปหน้าอย่างโยนๆกล่าวคือ ในขณะที่รางเขย่ารีบแล่นถอยหลังจะเท่ากับผลักให้มวลวัสดุนั้นๆแล่นโยนตัวไปข้างหน้าได้ ซึ่งจะคิดไว้ที่บริเวณพื้นเอียงของผู้ทดสอบเพื่อเคลื่อนผงทลคัมให้ตกลงไปยัง

3.4.1 ประเภทของการเขย่าด้วยตัวสั่นสะเทือน

การเขย่าแบบไวเบเรเตอร์สามารถแบ่งตามต้นกำเนิดขั้วรางเขย่าไวเบเรเตอร์ได้ 3 ประเภทคือ

(1.) ระบบเขย่าด้วยแรงแม่เหล็กไฟฟ้า

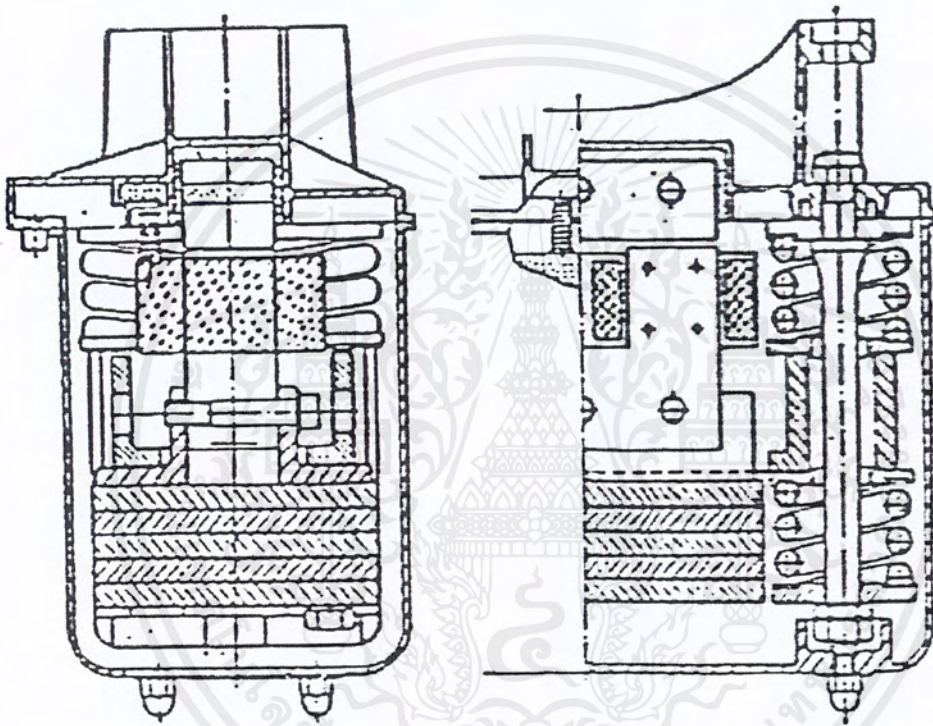
มีลักษณะโครงสร้างที่ประกอบโดยรวมที่มีน้ำหนักพอสมควร ค้ำถ่วงน้ำหนักและฐานสปริงทั้งระบบจับด้วยชุดตัวสั่นสะเทือนแม่เหล็กไฟฟ้าชนิดมีก้อนเขย่า 2 ก้อน ด้วยความถี่ใกล้เคียงกับความถี่เรโซแนนซ์ ตัวฐานสปริงนั้น นั้นส่วนมากสร้างเป็นสปริงที่กดอัดไว้ด้วยแกนเกลียว หรือใช้สปริงแผ่นก็ได้ระบบเขย่าด้วยแม่เหล็กไฟฟ้านี้ไม่เหมาะกับอัตราการขนถ่ายจำนวนมากๆ และไม่เหมาะใช้ขนถ่ายวัสดุที่อาจจับตัวเป็นก้อนในรางที่ลาดเอียงได้ ตัวสั่นสะเทือนแม่เหล็กไฟฟ้าแสดงดังรูปที่ 3.23

(2.) ระบบเขย่าด้วยมอเตอร์เขย่า

มีลักษณะสร้างสี่ขั้ว นานๆครั้งอาจพบสองหรือหกขั้ว และเป็นมอเตอร์ที่ไม่ได้เป็นประเภทซินโครนัส มีลูกปืนแข็งแรง บนเพลลาหมุนมีก้อนแคมติดอยู่เพื่อใช้เป็นจานหมุนเขย่า ชุดจานเขย่านี้มีส่วนประกอบหลายส่วน ส่วนมากจะพบจั่ววางไว้อย่างไม่เป็นขั้นตอน ให้บังเกิดแรงเหวี่ยงออก ณ บางตำแหน่งเป็นจุดๆมอเตอร์เขย่าชุดหนึ่ง ๆ จะมีจุดเหวี่ยงเขย่านั้นจะหมุนกระแทกที่จุดศูนย์ถ่วงของรางเขย่านั้นๆเป็นคลื่นเขย่าแบบวงกลม ทำให้สามารถขนถ่ายลงไปตามลาดของรางได้

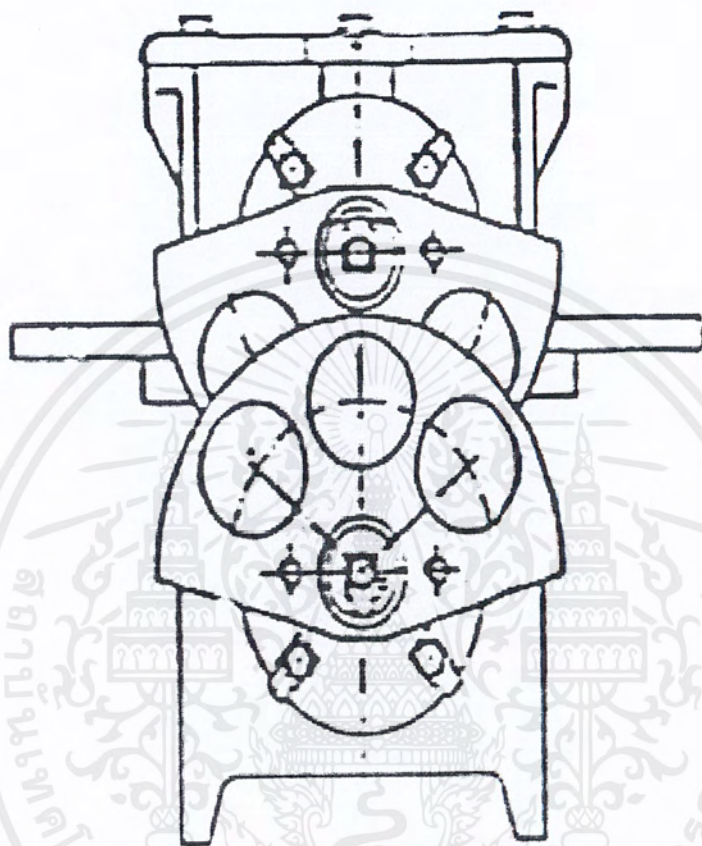
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

มอเตอร์เข่านี้นั้นทนทานต่อการโอเวอร์โหลดต่อการที่วัสดุเกาะติดเป็นก้อน และต่อการเปลี่ยนแปลงของศักย์ในสายไฟได้ดีมาก จึงเหมาะกับการใช้งานที่ต้องสามารถปรับช่วงเขย่าได้กว้าง ในงานที่ต้องการความเร็วขนถ่ายคงที่ หากต้องการเปลี่ยนอัตราขนถ่ายส่วนมากจะกระทำได้โดยเปลี่ยนความสูงของแผ่นหมุนที่ใช้กระแทกเข่านั่นเอง ลักษณะของมอเตอร์เขย่าแสดงดังรูปที่ 3.24



รูปที่ 3.23 ลักษณะ โครงสร้างของตัวต้นสะเทือนแม่เหล็กไฟฟ้า

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

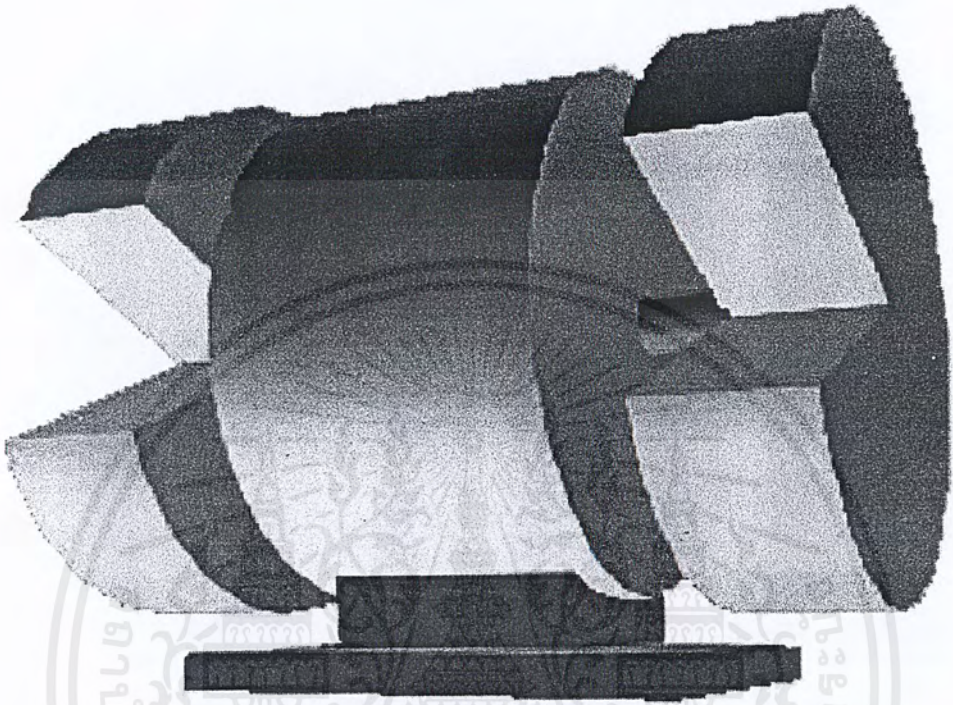


รูปที่ 3.24 มอเตอร์เขย่า

(3.) ระบบเขย่าด้วยเพลาลูกเบี้ยว

ระบบเขย่าแบบนี้ มีความเร็วขนถ่ายในอัตราที่เปรียบเทียบกับสองแบบแรกแล้วสูงกว่า ดังนั้นด้วยอัตราขนถ่ายเท่าๆกัน ระบบเขย่าแบบนี้อาจมีขนาดเล็กกว่าได้ จึงทำให้ประหยัดกว่า ระบบเขย่าโดยทั่วไปจะติดตั้งอยู่บนชุดสปริงเหน็บ หรือบนชุดลูกยางกันสะเทือนที่ใช้ประกอบกับกรอบโครงที่สามารถต้านทานแรงโหดได้อย่างหนัก ตัวต้นกำลังจะต้องมีแรงบิดค่าสูง ส่วนการใช้งานจะใช้เพียงค่ากำลังที่สามารถเอาชนะความสูญเสียที่จุดกำลังต่างๆได้เท่านั้น

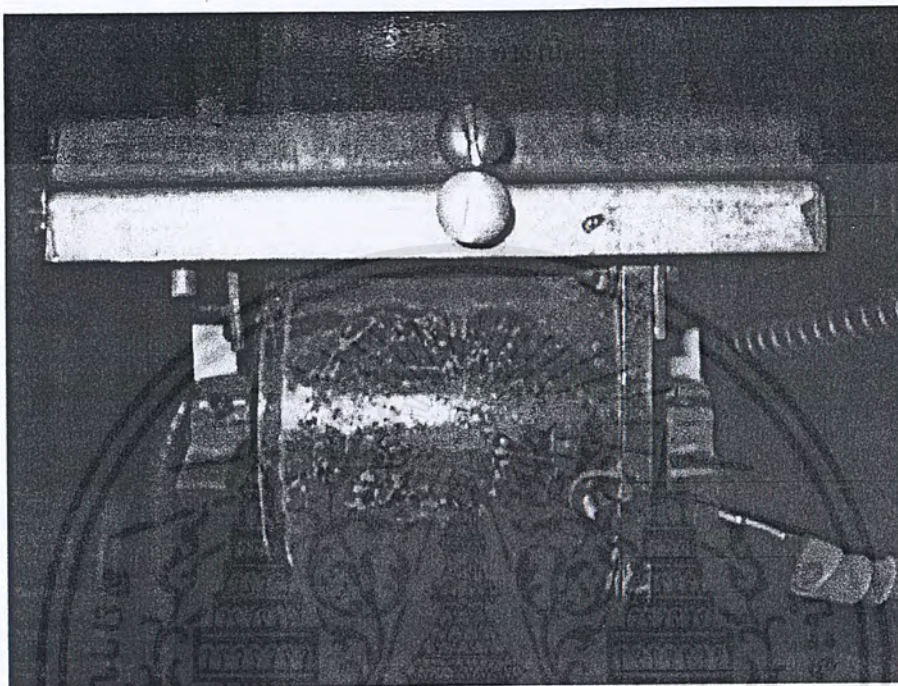
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 3.25 ระบบเขย่าด้วยเพลาลูกเบี้ยว

จากระบบเขย่าทั้ง 3 แบบเราจะทำการพิจารณาเลือกระบบเขย่าแบบที่ 3 แบบระบบเขย่าด้วยเพลาลูกเบี้ยว เนื่องจากเราต้องการเขย่าผงที่ลดคมให้ลงสู่โบลเวอร์อย่างรวดเร็ว และต่อเนื่อง อีกทั้งแบบเพลาลูกเบี้ยวนี้จะสามารถทำได้โดยง่ายไม่ยุ่งยากมากนัก โดยเพิ่มอุปกรณ์ลดกระแส (Dimmer) เข้าไป เพื่อสามารถปรับระดับความสั่นสะเทือนได้ตามต้องการ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 3.26 ระบบสั่นสะเทือนที่เลือกใช้กับเครื่องทดสอบ

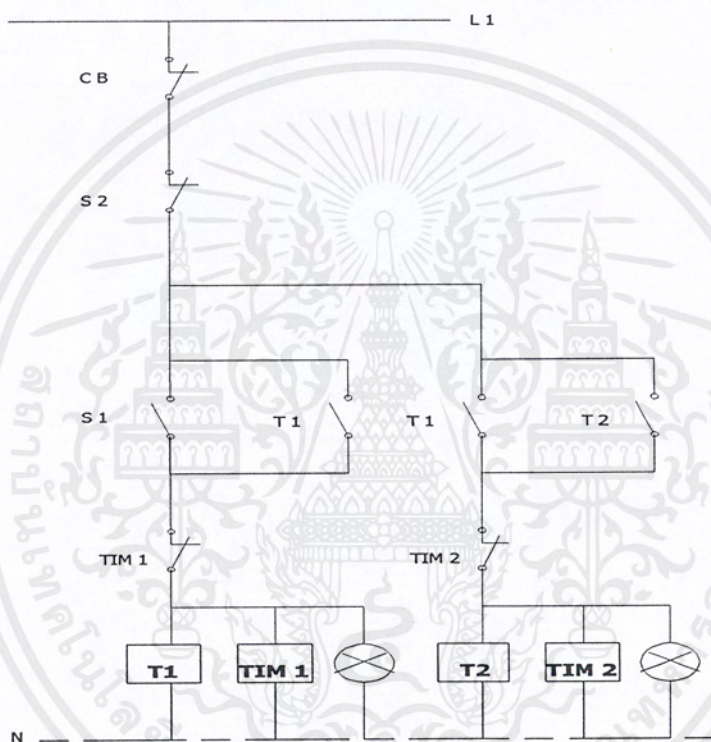
3.5 การควบคุมการทำงานทางไฟฟ้าของโบลวเวอร์และ ตัวสั่นสะเทือน

ในการทำการทดสอบเราจะให้โบลวเวอร์และตัวสั่นสะเทือนสาร์ทพร้อม ๆ กัน และหลังจากทำการทดสอบไปได้ 8 ชั่วโมง ตามที่มาตรฐานได้ระบุเอาไว้ เราก็จะทำการตัดไฟที่มอเตอร์ตัวสั่นสะเทือนก่อนเนื่องจากเราไม่ต้องการให้ผงทลคัมลงไปค้างที่บริเวณท่อของโบลวเวอร์ และจะเดินโบลวเวอร์ต่อไปอีกประมาณ 1 นาทีเพื่อจะทำการเป่าผงทลคัมที่อยู่ในท่อออกมาอยู่บริเวณตะแกรงภายในตู้ให้หมดคั้งนั้นเราจึงออกแบบวงจรควบคุมได้ดังรูปที่ 3.26 โดยมีขั้นตอนการทำงานดังนี้

- เริ่มต้นจะผ่านเซอร์กิตเบรกเกอร์ 2 ขั้ว ขนาด 15 แอมแปร์
- ต่อมาผ่านสวิตช์ S_2 ซึ่งเป็นสวิตช์ปกติปิด เพื่อใช้ปิดการทำงาน
- เมื่อกดสวิตช์ S_1 ซึ่งเป็นสวิตช์ปกติเปิด รีเลย์ของโบลวเวอร์ (T1) และรีเลย์ของตัวสั่นสะเทือน (T2) จะทำงานและอินเตลลิจค์ตัวเองไว้

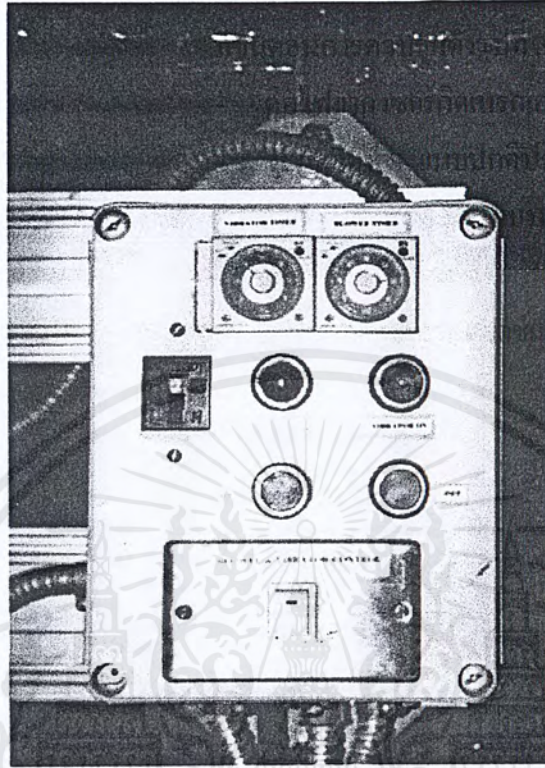
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนลิขสิทธิ์ไว้สำหรับใช้ในการเรียนเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

- เมื่อ ไทม์เมอร์เลขที่ 1 (TIM1) นับถึง 8 ชั่วโมงก็จะตัดการทำงานของตัวต้นสะเทือน และจะไปเริ่มการทำงานของ ไทม์เมอร์เลขที่ 2 (TIM2)
- เมื่อ ไทม์เมอร์เลขที่ 2 นับถึง 1 นาที ก็จะทำการตัดการทำงานของ โบลวเวอร์
- จบการทำงาน

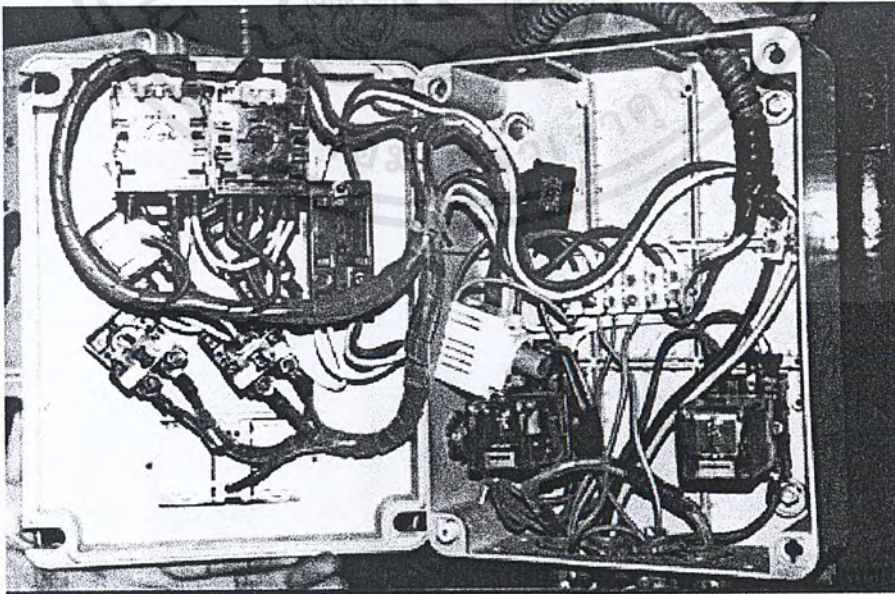


รูปที่ 3.27 วงจรควบคุมไฟฟ้าของ โบลวเวอร์และตัวต้นสะเทือน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

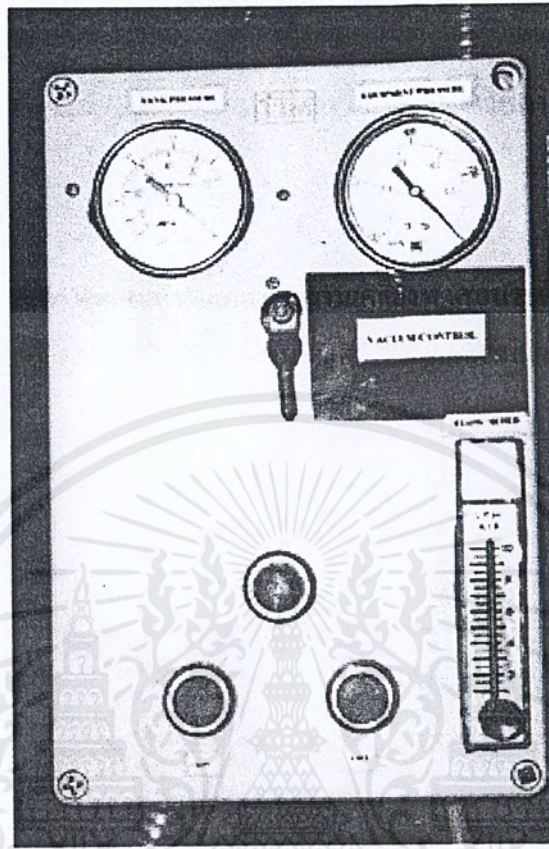


รูปที่ 3.28 ตู้ควบคุมโบลเวอร์และตัวสันสะท้อน

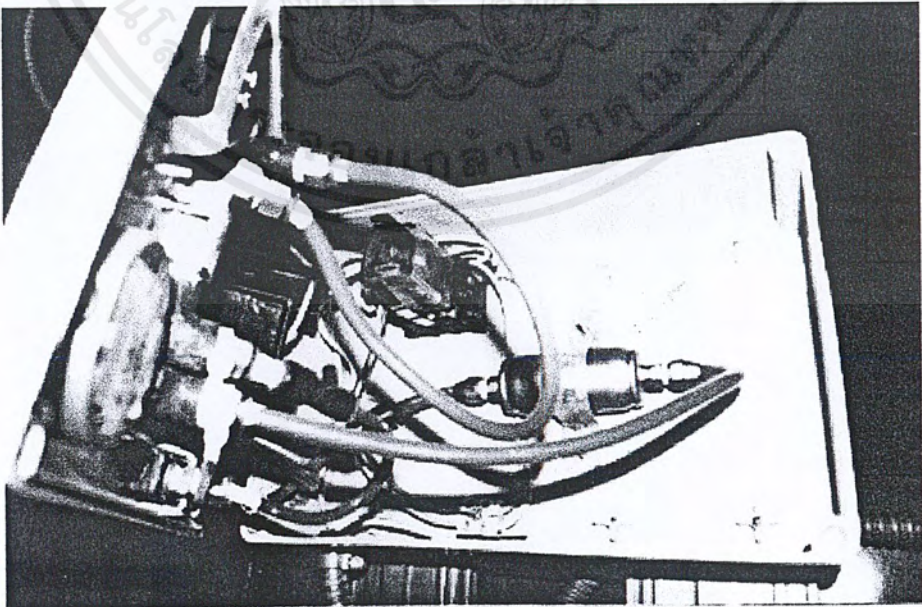


รูปที่ 3.29 ภายในตู้ควบคุมโบลเวอร์และตัวสันสะท้อน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 3.31 ตู้ควบคุมระบบสุญญากาศ

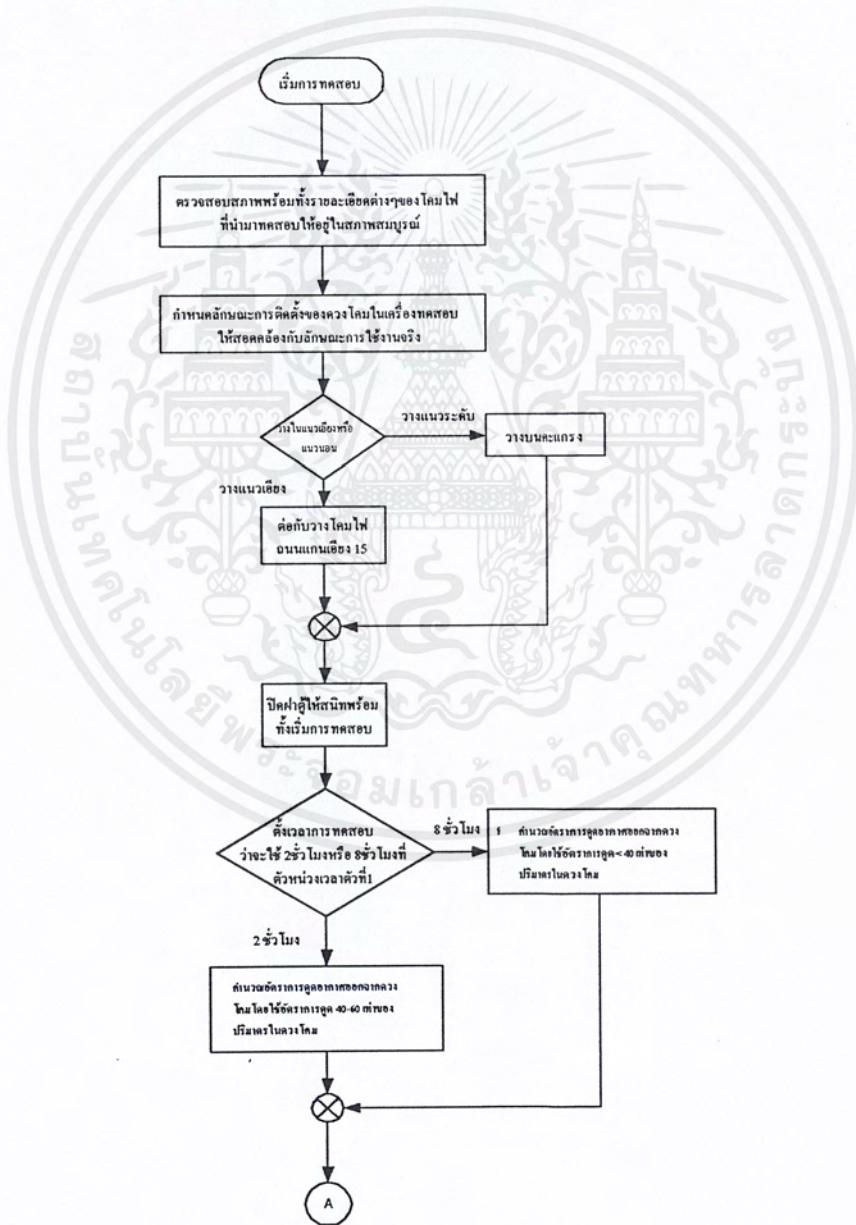


รูปที่ 3.32 ภายในตู้ควบคุมระบบสุญญากาศ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

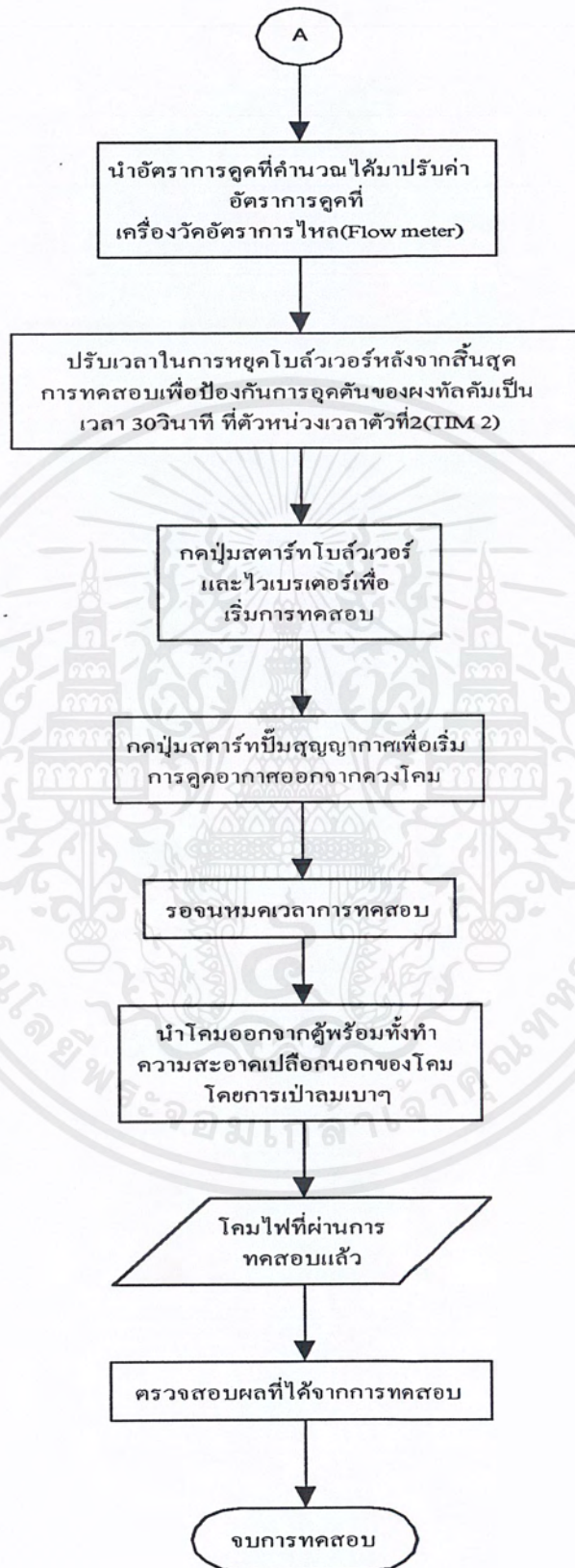
บทที่ 4 วิธีการใช้งานเครื่องทดสอบ

4.1 ขั้นตอนการใช้งานเครื่องทดสอบระดับการป้องกันฝุ่นของบริภัณฑ์ทางไฟฟ้า วิธีการใช้งานเครื่องให้ปฏิบัติตามแผนผังขั้นตอนการใช้งานดังนี้



รูปที่ 4.1 การใช้งานเครื่องทดสอบ

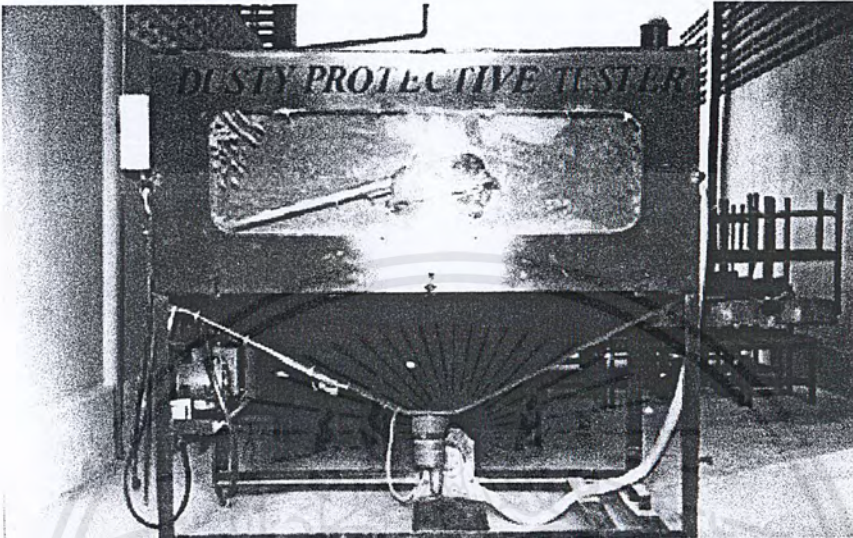
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



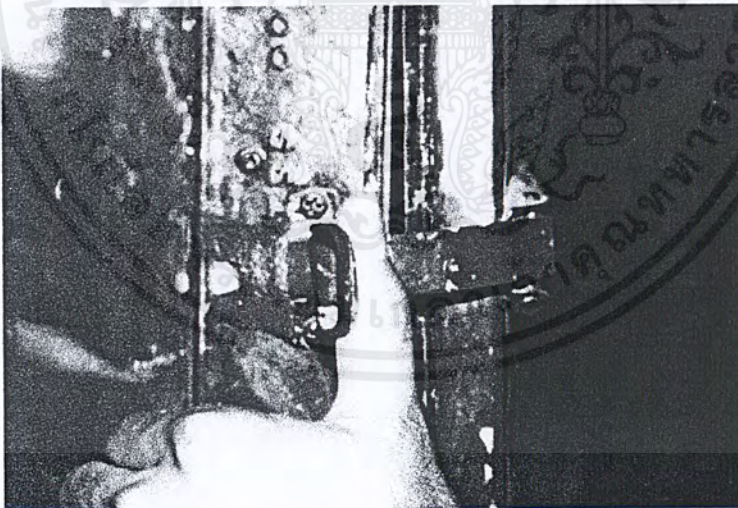
รูปที่ 4.2 การใช้งานเครื่องทดสอบ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

4.2 รูปและคำบรรยายการใช้งานเครื่องทดสอบ



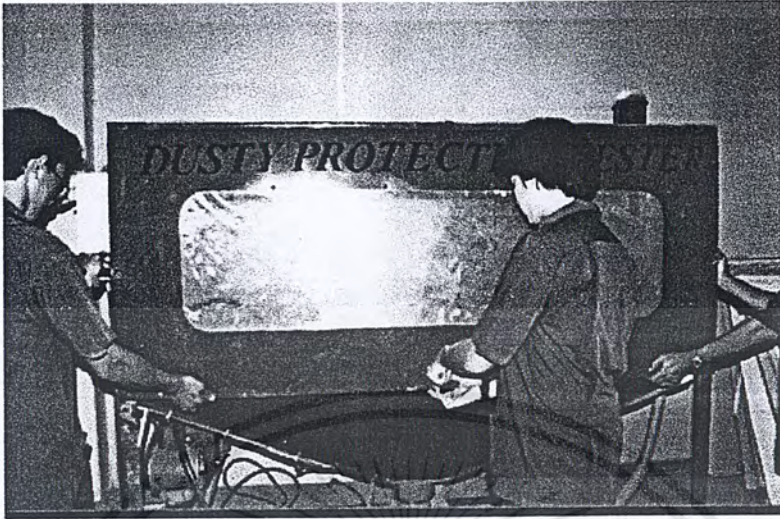
รูปที่ 4.3 การติดตั้งควงโคมในเครื่องทดสอบ



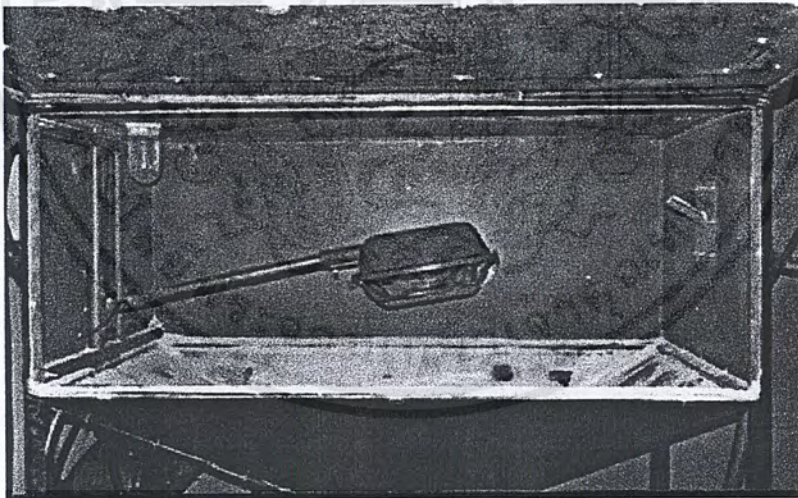
รูปที่ 4.4 การปิดฝาตู้ทดสอบเพื่อป้องกันผงทลคัมฟุ้งกระจาย

ในการปิดฝาตู้ทดสอบควรระวังการรั่วของผงทลคัมเนื่องจากปิดฝาไม่สนิท

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

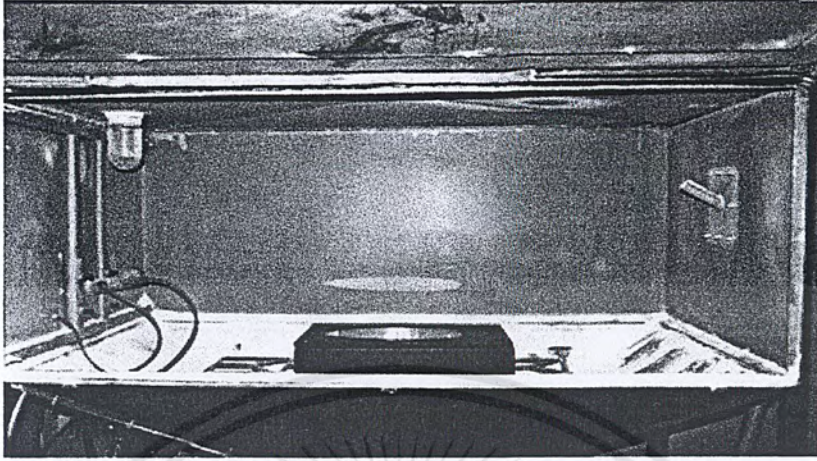


รูปที่ 4.5 การปิดฝาตู้ทดสอบที่สมบูรณ์



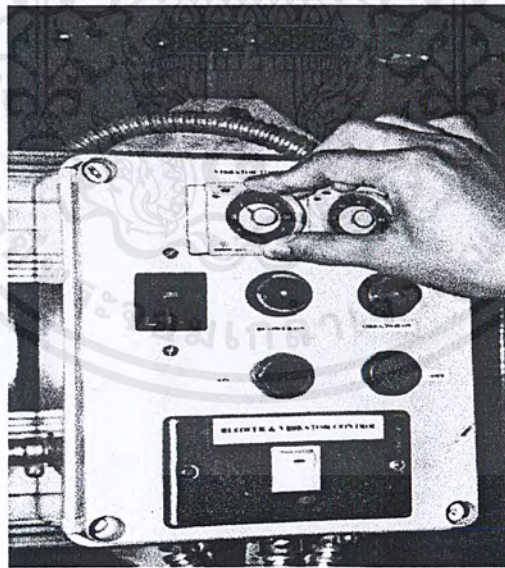
รูปที่ 4.6 การติดตั้งโคมไฟในแนวเอียง 15° กับแกนยึดโคมไฟ

การวางโคมไฟในลักษณะนี้จะใช้กับโคมไฟที่มีการวางแนวเอียง 15° กับแนวระดับในการใช้งานจริง ซึ่งจะติดตั้งได้โดยการเสียบก้านของโคมไฟเข้ากับแกนยึดโคมไฟของเครื่องทดสอบ หลังจากนั้นจึงขันน็อตยึดให้แน่นเพื่อกั้นโคมไฟเลื่อน ในระหว่างทำการทดสอบ เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 4.7 การติดตั้งไมโครไฟในแนวระดับกับตะแกรง

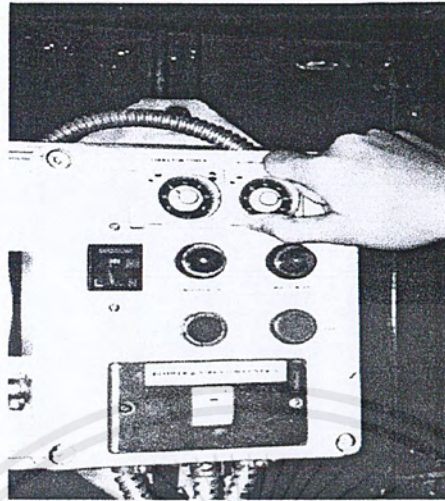
การวางไมโครไฟในแนวระดับจะใช้กับไมโครไฟที่ตั้งในแนวระดับในการใช้งานจริงโดยจะวางไมโครไฟที่จะทำการทดสอบลงบนตะแกรงเหล็ก และจะมีสายรัดกันไมโครไฟกระแทกกระทือนเมื่อเครื่องทดสอบทำงาน



รูปที่ 4.8 การตั้งตัวหน่วงเวลาการทดสอบ

ในการตั้งตัวหน่วงเวลาเราจะตั้งไว้ที่ 2 หรือ 8 ชั่วโมงก็ได้ขึ้นอยู่กับการปรับอัตราการดูดอากาศออกจากดวง โคมของปั๊มสุญญากาศตามที่กล่าวมาแล้วในขั้นตอนการใช้งาน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 4.9 การตั้งตัวหน่วงเวลาโบลเวอร์

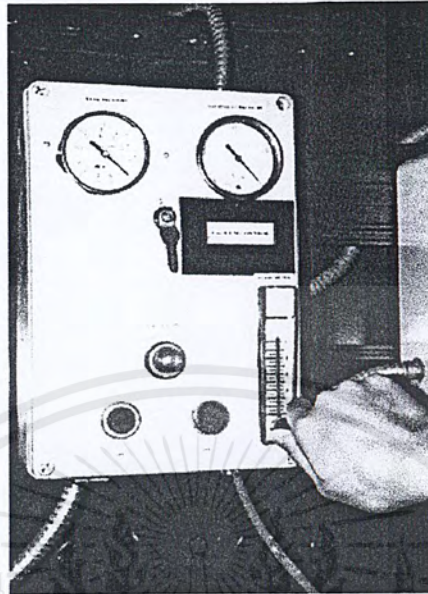
ต้องทำการตั้งเวลาไว้ที่ 30 วินาทีเพื่อป้องกันการอุดตันในโบลเวอร์เนื่องจากผงทลคัม



รูปที่ 4.10 การปรับอัตราการดูดของปั๊มสุญญากาศโดยวาล์ว

เราสามารถทำการปรับอัตราการดูดอากาศอย่างหยาบ ได้โดยทำการปรับวาล์วอากาศ ค่าที่ได้จากการปรับจะมีขนาดมากกว่าการปรับ โดยเครื่องวัดอัตราการไหล

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 4.11 การปรับอัตราการดูดของปั๊มสุญญากาศโดยเครื่องวัดอัตราการไหล

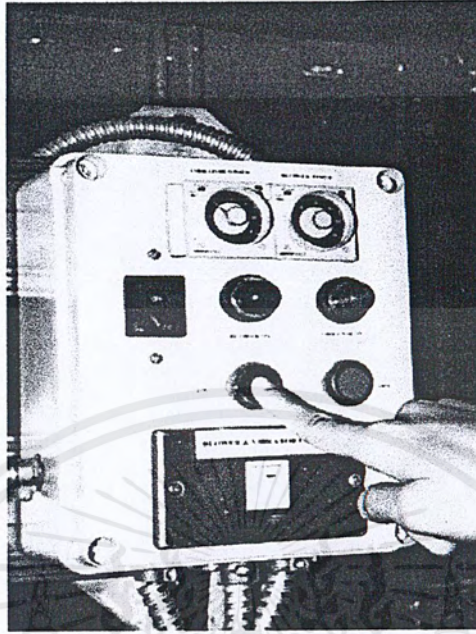
การปรับอัตราการดูดของปั๊มสุญญากาศ ต้องปรับให้สอดคล้องกับเวลาในการทดสอบโดย ถ้าทดสอบเป็นเวลา 2 ชั่วโมงให้ปรับอัตราการดูดเป็น 40 - 60 เท่าของปริมาตรคอมไฟ แต่ถ้าทดสอบเป็นเวลา 8 ชั่วโมงให้ปรับอัตราการดูดเป็นต่ำกว่า 40 เท่าของปริมาตร คอมไฟ



รูปที่ 4.12 การต่อท่อสุญญากาศเข้ากับดวง โคม

ในการต่อท่อสุญญากาศเข้ากับดวง โคม นั้น ควรต่อเข้ากับรูสายไฟของเบ้า โคมแล้วทำการ ปิดช่องว่างรอบๆท่อ เพื่อป้องกันความคลาดเคลื่อน เนื่องจากผงทัลคัมเข้าไปในดวง โคม

เอกสารนี้เป็นเอกสารหลวงวนเวลาสำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นับญาติเห็นาไปเซประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

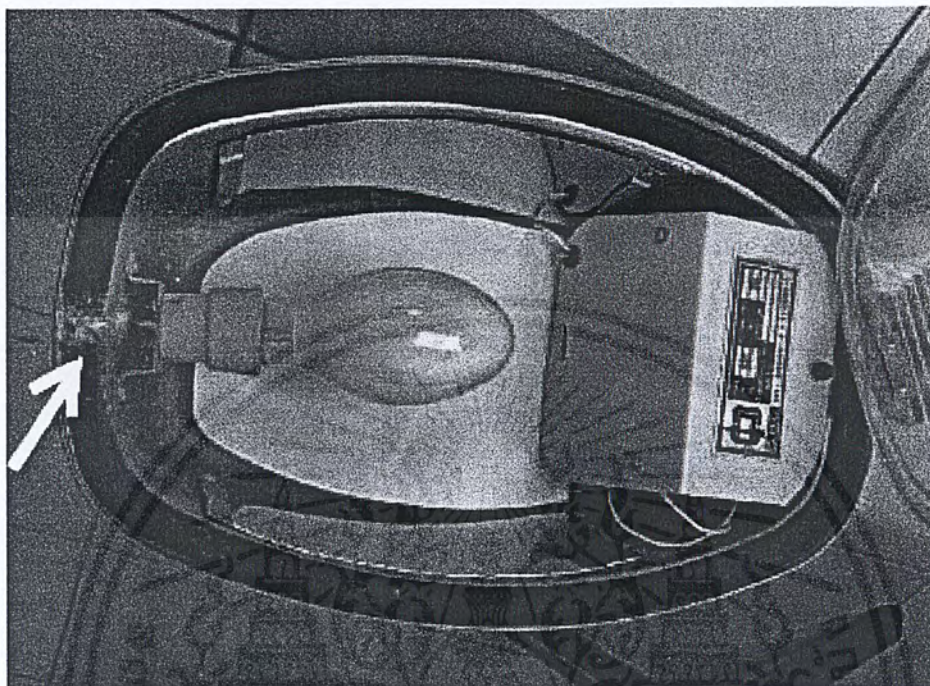


รูปที่ 4.13 การเปิดสวิตช์เพื่อเริ่มการทดสอบ



รูปที่ 4.14 การเปิดสวิตช์ระบบสุญญากาศเพื่อเริ่มการดูดอากาศออกจากโคม

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 4.15 โคมไฟที่ผ่านการทดสอบเรียบร้อยแล้ว

ในขั้นตอนสุดท้ายนี้เราควรคำนึงถึงผลกระทบ ของความคลาดเคลื่อนจากตัวผู้ทดสอบเอง ยกตัวอย่างเช่น ในระหว่างการยกโคมไฟที่ทำการทดสอบเสร็จเรียบร้อยแล้ว ถ้าผู้ทดสอบไม่มีความระมัดระวังอาจทำให้ผงทอล์คัมเข้าไปในโคมไฟได้ ส่งผลให้การทดสอบมีความคลาดเคลื่อน จึงต้องมีการเป่าฝุ่นที่ค้างอยู่บนเปลือกนอกของโคมด้วยเครื่องเป่าฝุ่นโดยลมอ่อนๆ ก่อนทำการตรวจสอบ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทที่ 5

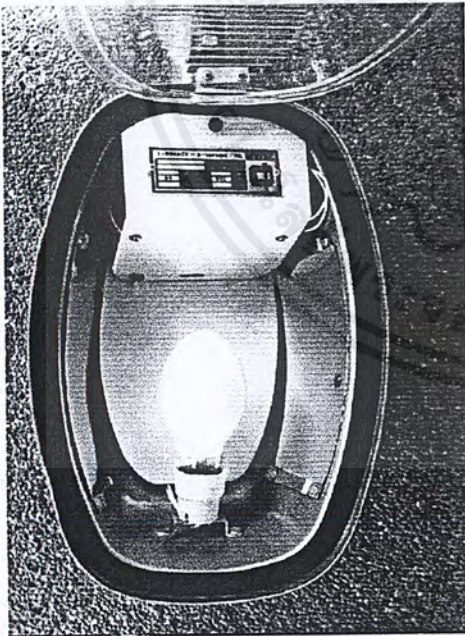
ผลการทดสอบ

ในบทนี้เราได้ทำการทดสอบโคมไฟชนิดต่าง ๆ ที่มีระดับการป้องกันฝุ่นหลายระดับทั้งในระดับที่ 5 และ 6 ซึ่งเป็นการตรวจสอบด้วยตาและเป็นการทดสอบแบบทำลาย ผลการทดสอบโคมไฟชนิดต่างๆมีผลดังนี้

1. โคมไฟ รุ่น CDC TYPE HPM 1.50C, HPM 1.80C, HPM 1.125C

เป็นของบริษัท C.D.C. (CIRCLE D. THAILAND) LTD ., PART. ซึ่งเป็นโคมไฟถนนชนิดไอปรอทแรงดันสูง (High pressure mercury) และจากข้อมูลของผู้ผลิตพบว่าเป็นชนิด IP 54 ซึ่งมีระดับการป้องกันฝุ่นอยู่ในระดับที่ 5 ซึ่งยอมให้ฝุ่นเข้ามาในโคมได้เล็กน้อยและไม่กีดขวางการทำงานของดวงโคมมีทั้งขนาด 50W, 80W และ 125W

ผลการทดสอบเป็นดังรูป



รูปที่ 5.1 โคมไฟก่อนการทดสอบ



รูปที่ 5.2 โคมไฟหลังการทดสอบ

ผลการทดสอบ ปรากฏว่ามีผงทลคัมเข้าไปในโคมได้บ้างเล็กน้อยตามขอบยาง จึงเป็นระดับ IP 5

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2. โคมไฟ รุ่น SOFFIT LANTERN (SPDP TYPE SF1)

เป็นของบริษัท P.D.P. CO., LTD ชนิดฟลัดไลท์(Flood light)ไอปรอทแรงดันสูงหรือไอโซเดียมแรงดันสูง (High pressure sodium Or High Pressure Mercury) มีขนาด 400Wและจากข้อมูลของผู้ผลิตพบว่าเป็นชนิด IP 6 5 ระดับการป้องกันฝุ่นอยู่ในระดับที่ 6 ซึ่งสามารถป้องกันฝุ่นได้อย่างสมบูรณ์

ผลการทดสอบเป็นดังรูป



รูปที่ 5.3 โคมไฟก่อนการทดสอบ



รูปที่ 5.4 โคมไฟหลังการทดสอบ

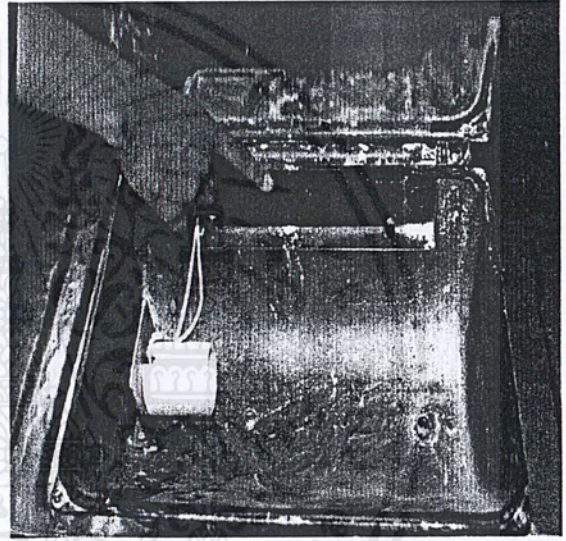
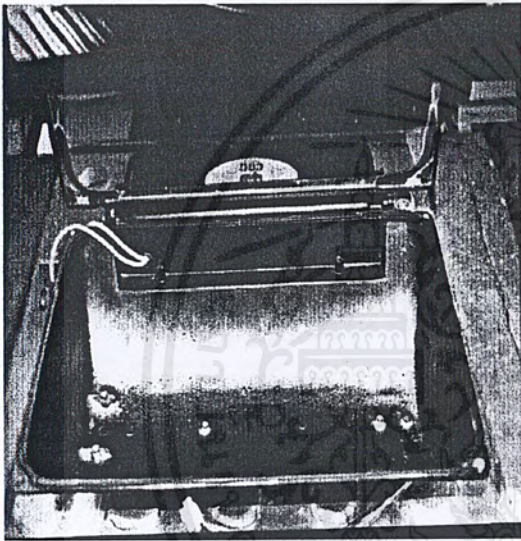
ผลการทดสอบ ปรากฏว่าไม่พบผงทลคัมในดวงโคม เพราะมียางซีลโคนทาไว้ตามขอบของดวงโคม จึงป้องกันผงทลคัมได้อย่างสมบูรณ์ จัดเป็นระดับ IP 6

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3. โคมไฟรุ่น FLOODLIGHTS ICP 254

เป็นของบริษัท P.D.P. CO.,LTD ชนิดฟลักไลท์ ไอปรอทแรงดันสูงหรือไอโซเดียมแรงดันสูงมีขนาด 150W,250W และ400Wและจากข้อมูลของผู้ผลิตพบว่าเป็นชนิด IP 65 ระดับการป้องกันฝุ่นอยู่ในระดับที่ 6 ซึ่งสามารถป้องกันฝุ่นได้อย่างสมบูรณ์

ผลการทดสอบเป็นดังรูป



รูปที่ 5.5 โคมไฟก่อนการทดสอบ

รูปที่ 5.6 โคมไฟหลังการทดสอบ

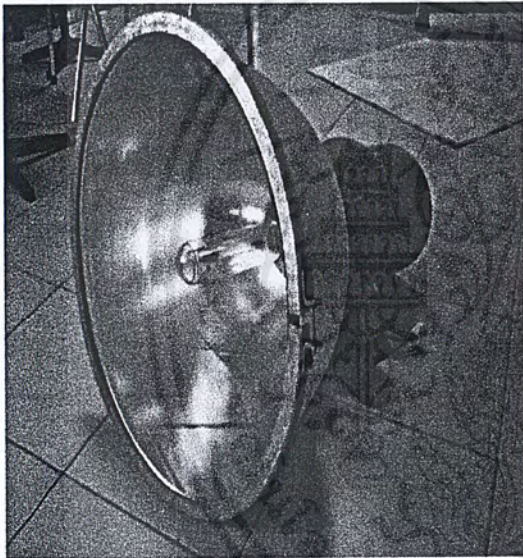
ผลการทดสอบ ปรากฏว่ามีผงที่ลคมเข้าไปในโคมได้บ้างเล็กน้อยตามรอยต่อของขอบยางกันฝุ่น จึงเป็นระดับ IP 5

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

4. โคมไฟรุ่น CDC TYPE HBL-250 MC, HBL400 MC (HIGH BAY LUMINAIRE HBL)

เป็นของบริษัท C.D.C. (CIRCLE D. THAILAND) LTD., PART. ซึ่งเป็นโคมไฟถนนชนิดไฮโปรทแรงดันสูง และจากข้อมูลของผู้ผลิตพบว่าเป็นชนิด IP 5 4 ซึ่งมีระดับการป้องกันฝุ่นอยู่ในระดับที่ 5 ซึ่งยอมให้ฝุ่นเข้ามาในโคมได้เล็กน้อยและไม่กีดขวางการทำงานของดวงโคมมีทั้งขนาด 250W และ 400W

ผลการทดสอบเป็นดังรูป



รูปที่ 5.7 โคมไฟก่อนการทดสอบ



รูปที่ 5.8 โคมไฟหลังการทดสอบ

ผลการทดสอบ ปรากฏว่ามีผงทลคัมเข้าไปในโคมได้บ้างเล็กน้อยจนถึงถือว่าไม่รบกวนการทำงานของดวงโคม จึงเป็นระดับ IP 5

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทที่ 6

บทสรุปและวิจารณ์โครงการ

ในปัจจุบันอุตสาหกรรมการผลิตไฟฟ้าในประเทศไทย มีการเจริญเติบโตอย่างกว้างขวาง จึงได้เกิดความคิดที่จะพัฒนาให้มีเครื่องทดสอบที่ได้มาตรฐานการทดสอบ เพื่อทดสอบโคมไฟรวมทั้งบริษัททางไฟฟ้าอื่นๆ ที่ต้องมีการระบุงระดับการป้องกันฝุ่น อันจะเป็นการพัฒนาคุณภาพของผลิตภัณฑ์และลดต้นทุนค่าใช้จ่ายของผู้ผลิตโคมไฟและบริษัททางไฟฟ้าในประเทศไทย

ในส่วนของกรออกแบบเครื่องทดสอบระดับความทนทานฝุ่นของบริษัททางไฟฟ้า แม้ว่าจะมีการนำมาใช้งานจริง แต่ก็เป็นเพียงส่วนน้อย จำกัดในวงแคบ และไม่ค่อยแพร่หลายมากนัก ซึ่งเป็นอุปสรรคในการหาข้อมูล ที่ได้ส่วนใหญ่จะเป็นจากข้อกำหนดตามมาตรฐานของ มอก.และ IEC. และข้อมูลมีรายละเอียดค่อนข้างจำกัด ส่วนข้อมูลรายละเอียดที่ได้จากมาตรฐานของ IEC. จำเป็นต้องมีการแปลเป็นภาษาไทย และประยุกต์ใช้เอง ประกอบกับรายละเอียดส่วนใหญ่ของตัวเครื่องเป็นรายละเอียดทางเครื่องกลซึ่งผู้สร้างไม่มีความถนัดมากนัก ที่สำคัญในไทยเรายังไม่มีเครื่องทดสอบที่ได้มาตรฐาน จึงทำให้ตัวเครื่องที่สร้างมา อาจมีความคลาดเคลื่อนอยู่บ้างในความเป็นจริง และเนื่องจากกลุ่มผู้ดำเนินการไม่มีประสบการณ์ในด้านนี้มากนัก จึงได้ขอคำแนะนำพร้อมทั้งอุปกรณ์จากบริษัท ต.ไพศาล ซึ่งเป็นผู้ผลิตโคมไฟและอุปกรณ์ส่องสว่างรายใหญ่ของไทย ทำการออกแบบส่วนต่างๆของเครื่องขึ้นมา จนผลเป็นที่น่าพึงพอใจ

หลังจากที่ศึกษาและประกอบโครงตู้ทดสอบในส่วนของ Project 1 ไปแล้ว ใน Project 2 ก็จึงได้ลงมือสร้างอุปกรณ์ปั๊มสุญญากาศ, พัฒนาระบบสันสะเทือน, พัฒนาโครงตู้ทดสอบ, และระบบวงจรควบคุมอัตโนมัติ จนได้เครื่องต้นแบบที่มีประสิทธิภาพมาก

ในส่วนของอุปกรณ์ปั๊มสุญญากาศ นั้นประสบปัญหาอย่างมากเพราะเป็นความรู้ทางเครื่องกลโดยส่วนมาก และต้องออกแบบให้ระบบสอดคล้องกับอุปกรณ์ที่มีอยู่แล้ว ทำให้ประสบกับจังหวะการดูดอากาศของโรตารีปั๊ม และการควบคุมอัตราการดูดอากาศ จึงต้องหาความรู้เพิ่มเติมจากวารสารเทคนิคต่างๆ จนออกแบบให้มีถังพักอากาศเพื่อลดปัญหาการกระเพื่อมของความดันจากจังหวะการดูดของปั๊ม และไม่จำเป็นต้องให้ปั๊มเดินเครื่องตลอดเวลา ทำให้ประหยัดพลังงานมากขึ้น

ในส่วนของระบบสันสะเทือน จะประสบกับปัญหาจากราคาของเครื่องสันสะเทือนสำเร็จรูปที่มีราคาสูงมาก จึงได้ดำเนินการสร้างเองพบว่าเกิดประสบปัญหาทางด้านการคำนวณและออกแบบที่ต้องอาศัยความรู้ทางกลขั้นสูงในการคำนวณโหลด เกิดลมภาวะทางเสียงและก่อความเสียหายให้กับโครงตู้ทดสอบ เนื่องจากมีการสั่นที่รุนแรงเกินไป จึงได้มีการแก้ไขโดยการต่ออุปกรณ์ลดกระแส(Dimmer) ในการปรับแรงสันสะเทือนให้พอเหมาะ ทำให้ผลออกมาเป็นที่น่าพอใจ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

จากการประสบความสำเร็จอย่างดียิ่งในการนำเสนอในงานวิศวกรรมกระบังนิทรรศการประยุกต์ 2000 ซึ่งมีผู้ให้ความสนใจเป็นจำนวนมาก และแม้ว่าจะเป็นประโยชน์ต่อวงการของผู้ประกอบอุตสาหกรรมคอมพิวเตอร์ซึ่งเป็นแค่เพียงส่วนน้อย ผู้ทำก็มีความภูมิใจที่มีส่วนช่วยลดการขาดดุลการค้าของชาติจากการส่งคอมที่ผลิตได้ในไทยไปทดสอบยังต่างประเทศซึ่งเสียค่าใช้จ่ายเป็นจำนวนมาก นับว่าเป็นผลงานที่ประสบผลสำเร็จ และตรงตามเป้าหมายทุกประการ



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



ภาคผนวก

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ภาคผนวก ก
รายละเอียดดวงโคมที่ใช้ในการทดสอบ

ดวงโคมที่นำมาทดสอบได้รับการสนับสนุนจาก บริษัท ต.ไพศาล เอ็นจิเนียริงกรุ๊ป
ประกอบด้วย

1. Floodlight Project Square รุ่น ICP 254
2. High Bay Luminaire HBL
3. High Pressure Mercury Luminaire
4. Soffit Lantern Type SF1



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

**FLOODLIGHT
PROJECTION SQUARE**



FPS1 เพลไฟเอส1

- High pressure mercury 250 W, 400 W
- High pressure sodium 250 W, 400 W
- IP 54



FPS2 เพลไฟเอส2

- High pressure mercury 250 W, 400 W
- High pressure sodium 250 W, 400 W
- IP 54



FPS3 เพลไฟเอส3

- High pressure mercury 250 W, 400 W
- High pressure sodium 150 W, 250 W, 400 W
- Metal halide 250 W, 400 W
- IP 65



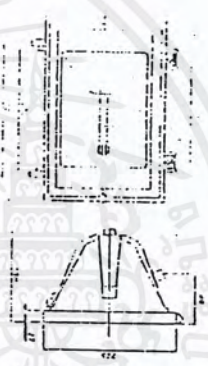
FPS4 เพลไฟเอส4

- High pressure sodium 1000 W
- Metal halide 1000 W
- IP 65



FPS5 เพลไฟเอส5

- High pressure mercury 250 W, 400 W
- High pressure sodium 250 W, 400 W
- IP 54



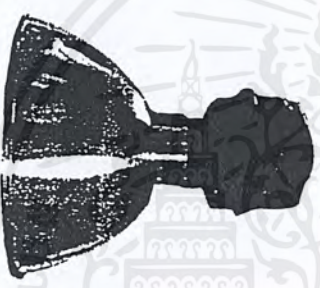
FPS6 เพลไฟเอส6

- High pressure mercury 150 W
- High pressure sodium 150 W
- IP 65



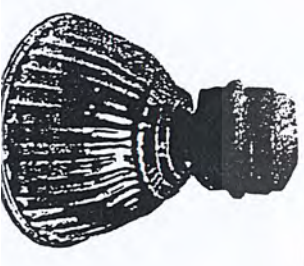
HB1 เพลไฟบี1

- High pressure mercury 80 W, 125 W
- High pressure sodium 70 W, 150 W
- IP 54 for contolgear compartment



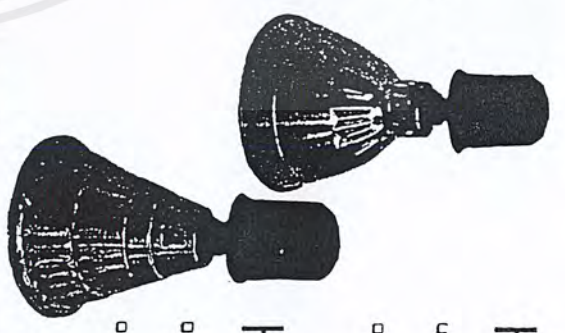
HB2 เพลไฟบี2

- High pressure mercury 80 W, 125 W
- High pressure sodium 70 W, 150 W
- IP 54 for contolgear compartment



HB3 เพลไฟบี3

- High pressure mercury 250 W, 400 W
- High pressure sodium 250 W, 400 W
- IP 54 for contolgear compartment



HB4 เพลไฟบี4

- High pressure mercury 250 W, 400 W
- High pressure sodium 250 W, 400 W
- IP 54 for contolgear compartment



SF1 เพลไฟเอฟ1

- High pressure mercury 125 W, 250 W, 400 W
- High pressure sodium 125 W, 250 W, 400 W
- Metal halide 125 W, 250 W, 400 W
- IP 54



TL1 ทีแอลค1

- Fluorescent 2x35 W
- IP 54





STREET LIGHTING

HIGH PRESSURE SODIUM



LS1 แอลเอส1

- Low pressure sodium 135 W, 180 W
- IP 54

FLUORESCENT LIGHTING



FL1 เอฟแอล1

- Fluorescent 2x36 W
- IP 54



FL2 เอฟแอล2

- Fluorescent 2x36 W, 2x40 W
- IP 65



FL3 เอฟแอล3

- Fluorescent 2x36 W
- IP 54



FL4 เอฟแอล4

- Fluorescent 2x36 W
- IP 54



ST1 เอสที1

- High pressure mercury 250 W, 400 W



ST2 & ST2L

เอสที2 & เอสที2แอล

- High pressure mercury 80 W, 125 W
- High pressure sodium 70 W, 150 W
- IP 54 for lamp compartment
- IP 43 for controlgear compartment



ST3 เอสที3

- High pressure mercury 250 W, 400 W
- High pressure sodium 250 W, 400 W
- IP 54 for lamp compartment
- IP 43 for controlgear compartment



ST4 เอสที4

- High pressure mercury 50 W, 80 W, 125 W
- IP 54



ST5 เอสที5

- High pressure mercury 250 W, 400 W
- High pressure sodium 250 W, 400 W
- IP 54 for lamp compartment
- IP 43 for controlgear compartment



ST6 เอสที6

- High pressure mercury 250 W, 400 W
- High pressure sodium 250 W, 400 W
- IP 54 for lamp compartment
- IP 43 for controlgear compartment



ST7 เอสที7

- High pressure mercury 80 W, 125 W
- High pressure sodium 70 W
- IP 54 for lamp compartment
- IP 43 for controlgear compartment



ST8 เอสที8

- High pressure mercury 50 W, 80 W, 125 W
- High pressure sodium 70 W
- IP 54 for lamp compartment
- IP 23 for controlgear compartment



ST9 เอสที9

- High pressure mercury 250 W, 400 W
- High pressure sodium 150 W, 250 W, 400 W
- Metal halide 250 W, 400 W
- IP 54 for lamp compartment
- IP 43 for controlgear compartment



ST10 เอสที10

- High pressure mercury 250 W
- High pressure sodium 150 W, 250 W
- Metal halide 250 W
- IP 65

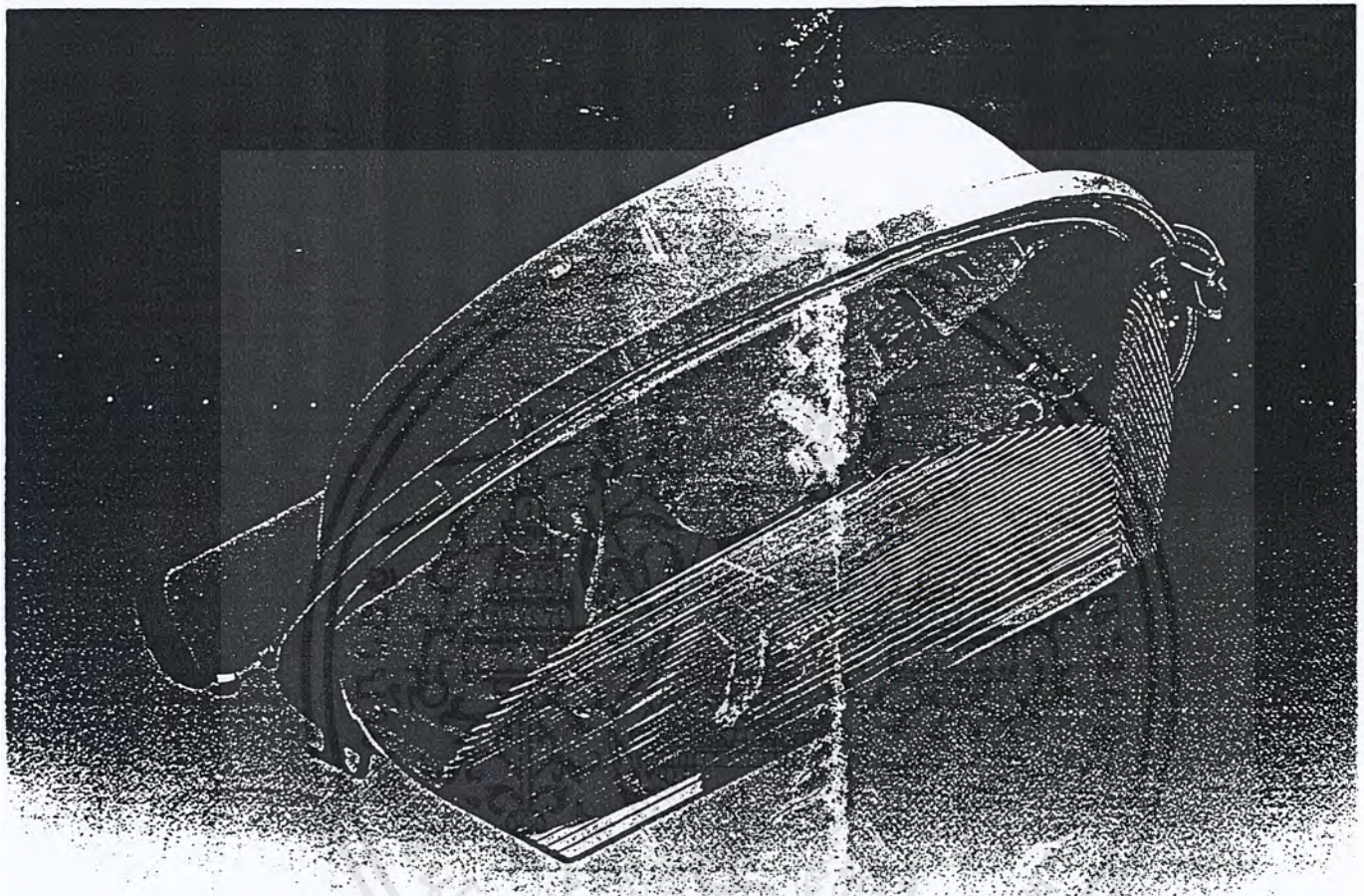
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนลิขสิทธิ์ไว้เพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้ใช้ประโยชน์ด้านอื่นใด
 ไม่ว่าในรูปแบบใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งยังห้ามนำไปเผยแพร่ต่อสาธารณะโดยไม่ได้รับอนุญาตจากเจ้าของเอกสาร
 หากมีข้อสงสัยหรือต้องการข้อมูลเพิ่มเติม กรุณาติดต่อฝ่ายวิชาการ โทร. 02-254-2000 หรือไปที่เว็บไซต์ www.dwc.co.th

HIGH PRESSURE MERCURY LUMINAIRE

CDC TYPE HPM 1.50C, HPM 1.80C, HPM 1.125C



POLES & LIGHTINGS
CONDUITS & ACCESSORIES



FEATURES

- ONE 50W HIGH PRESSURE MERCURY LAMP FOR HPM 1.50C
ONE 80W HIGH PRESSURE MERCURY LAMP FOR HPM 1.80C
ONE 125W HIGH PRESSURE MERCURY LAMP FOR HPM 1.125C
- Body of pressed aluminium with outside grey stove enamel finish
- Enclosing bowl of age-resisting clear acrylic
- Reflectors of anodized aluminium with polished surface
- Snap catches of non-corrodible alloy with very firm grips
- Gasket of hollow neoprene or durable acrylic felt for perfect weather seal
- Built-in high power factor and low loss control gear

● Completely wire and ready for connection to 200V 50Hz. supply

● Easy mounting and maintenance, no special tool required to open the luminaire

APPLICATION

- For roadways, bridges, intersections and area lighting requiring high level of illumination and good colour rendering

INSTALLATION

- Side entry to pole or wall bracket by means of screws

RECOMMENDED MOUNTING HEIGHT

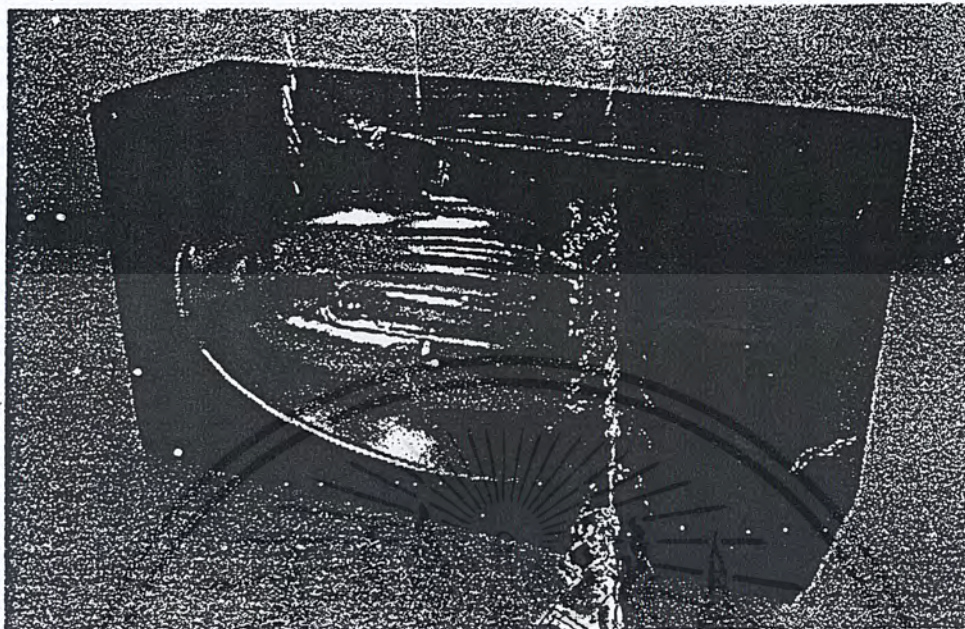
- CDC HPM 1.80C 7.00 - 8.00 METERS
- CDC HPM 1.125C 7.00 - 9.00 METERS

โลกสารเป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำใบใช้

S OFFIT LANTERN

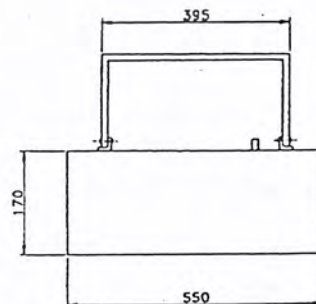
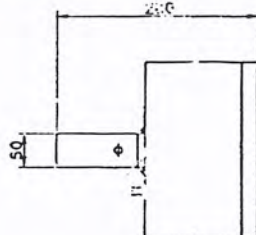
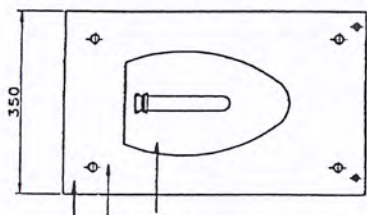
P D P

TYPE SF1



GENERAL FEATURES AND SPECIFICATION

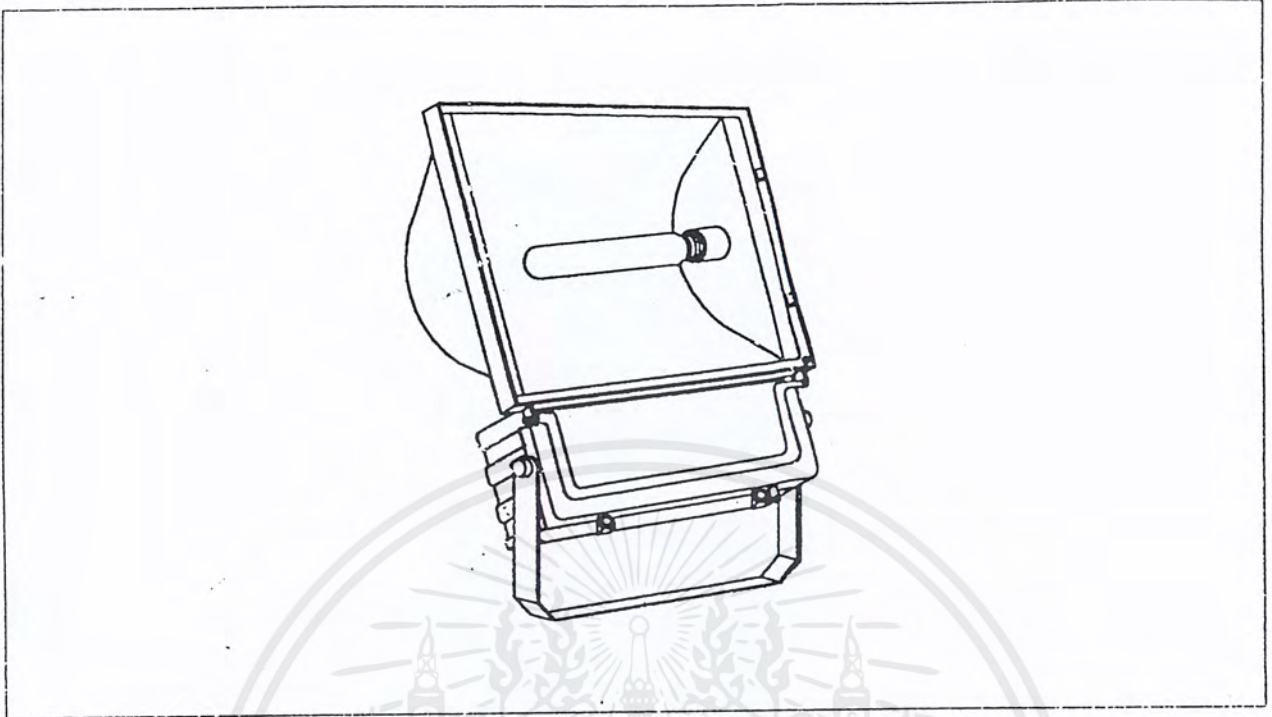
- Soffit Lantern housing is made from heavy gauge fabricated aluminium, pre-treated and finished in high gloss polyester powder paint.
- The cover is complete with tempered shock resistant glass and sealed to the housing with a silicone rubber gasket.
- The reflector has a high mirror finish by vacuum depositing pure aluminium are in the process of evaluating this against a traditional high purity, chemically brightened and anodized for optimum performance of reflection.
- Lamp compartment will be gasketed and sealed to give a minimum tightness of **IP65**, necessary to combat the ingress of dust, moisture and pollutant from vehicle exhausts.
- The system will also reduce the Authority's maintenance time as only the exterior of the glass will require cleaning.
- The lantern can be fitted with high pressure mercury high pressure sodium or metal halide control gear up to 400W.



- ALUMINIUM ANODIZED REFLECTOR BOWL
- TEMPERED GLASS 4.0 MM. THICK
- ALUMINIUM

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับใช้เฉพาะในโครงการเท่านั้น ไม่ควรเผยแพร่โดยไม่ได้รับอนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
D. P. Trading Ltd., Part.
9 Soi Soonvijai 5, New Petchburi Road, Bangkok 10320
Tel. 3194481-4 Fax: 3181602

FLOODLIGHTS ICF 254



New range of H.I.D. floodlights ICF 254

- The new range of floodlights incorporates many advanced features resulting in a product with from the main body high reliability and simple to install.
- Models are available to accommodate 250/400W HIGH PRESSURE MERCURY , 150/250/400W HIGH PRESSURE SODIUM and 250/400W METAL HALIDE LAMPS.
- Class of proection IP65

Key features

- Aesthetically pleasing one piece die-cast aluminium alloy body housing, incorporating thermally separated lamp and control gear compartments.
- Bodies are finished in electrostatically applied black powder polyester paint producing a very durable finish. The body has a heavy gauge steel mcunting bracket incorporating a calibrated aiming device.
- The control gear module is easily removable and can be supplied packed separately from the main body for maximum stocking flexibility at minimum cost.
- The reflector system is manufactured from high purity anodised aluminium to maximise light output.
- The light distribution can be varied via a variable focusing device. This facility is particularly useful in architectural floodlighting applications where specific features are to be highlighted.
- Designed to comply with most relevant British and European standards.
- The gear tray could be supplied wired for diffrent lamps, all control gears are designed in accordance with the relevant standard.

<u>CODE</u>	<u>DESCRIPTION</u>	<u>CODE</u>	<u>DESCRIPTION</u>
ICP254	Floodlight body	ICP254/250S	For 250W HIGH PRESSURE SODIUM
ICP254/250M	For 250W HIGH PRESSURE MERCURY	ICP254/400S	For 400W HIGH PRESSURE SODIUM
ICP254/400M	For 400W HIGH PRESSURE MERCURY	ICP254/250MH	For 250MH METAL HALIDE
ICP254/150S	For 150W HIGH PRESSURE SODIUM	ICP254/400MH	For 400MH METAL HALIDE

เอกสารนี้เป็นทรัพย์สินของมหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี ไม่ควรเผยแพร่โดยไม่ได้รับอนุญาต

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

IGH BAY LUMINAIRE HBL-

CDC TYPE HBL-250 MC, HBL-400 MC

CDC TYPE HBL-250 SC, HBL-400 SC



Ideal for factories, machine shops, power plants and aircraft hangars lighting

Can be converted for area flood lighting

Available in 250W, 400W HIGH PRESSURE MERCURY HBL-250MC or HBL-400MC and 250W, 400W HIGH PRESSURE SODIUM HBL-250SC or HBL-400SC

Built in control gears

Built in capacitor for power factor correction to more than 0.9 P.F. lagging

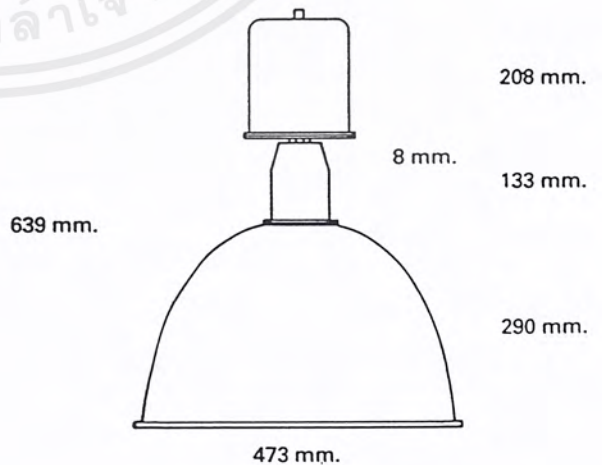
Rugged construction with corrosion resistant aluminium

Anodized finished spun heavy gauge aluminium reflector

Gasketed lens if required

Easy installation and maintenance สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาต

Ready for connection to 220V, 50HZ. supply



C.D.C. (CIRCLE D. THAILAND) LTD., PART.

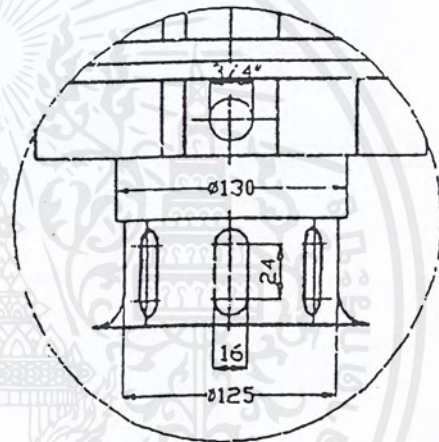
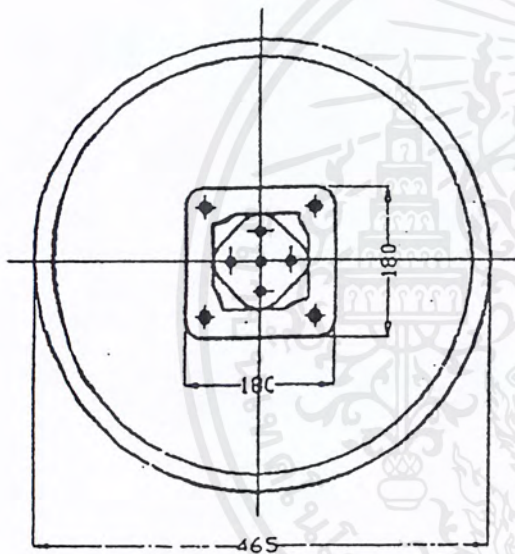
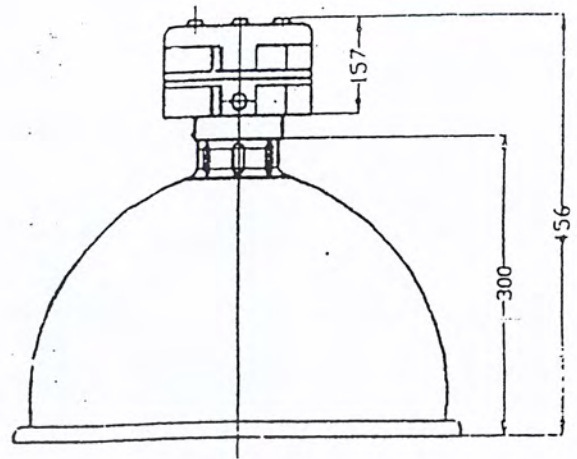
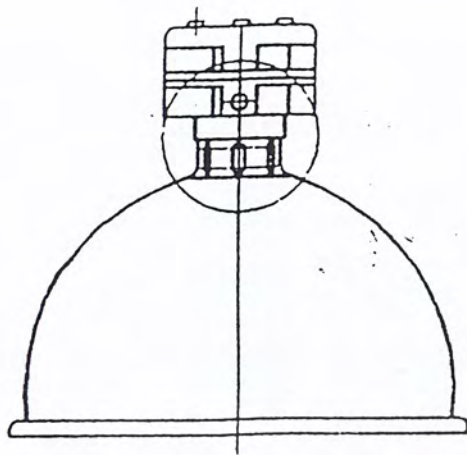
9 SOI SOONVIJAI 5, NEW PETCHBURI ROAD.

BANGKOK 10310 THAILAND

TEL: 318 1601-2 319 4481-4

TELEX: 84075 UNIPALM TH. FAX: 318-1603

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้เปลี่ยนแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



DETAIL "A"

1. ตัวโคมทำด้วย ALUMINIUM เพื่อช่วยในการกระจายแสง
2. เส้นผ่าศูนย์กลางโคม ϕ 465 มม.
ความสูงของโคม = 300 มม.
3. Controlgear Housing ทำด้วย Die-cast Aluminium
ระดับการป้องกัน IP54

ALL DIMENSION ARE IN MILLIMETER

T.PAISAL ENGINEERING GROUP CO.,LTD.
9 Soi Soonvijai 5,Newpetrburi Rd., Bangkok.
Tel; 319-4481-4,718-0800-9

PART NAME;

HBL 1.250MP HBL 1.250SP
HBL 1.400MP HBL 1.400SP

Drawn by *[Signature]*

Dwg. no;

Designed by

Scale

Checked by

Sheet no

PROJECT;

Approved by *[Signature]*

Date

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับภายในเท่านั้น ไม่ควรเปิดเผยต่อสาธารณชนโดยไม่ได้รับอนุญาต
ไม่อาจรับผิดชอบต่อความเสียหายใดๆ ที่เกิดขึ้นจากการใช้ประโยชน์จากเอกสารนี้

ภาคผนวก ข
รายละเอียดโซลินอยด์วาล์ว

โซลินอยด์วาล์วที่นำมาใช้ในระบบสุญญากาศ ยี่ห้อ Parker Series 146

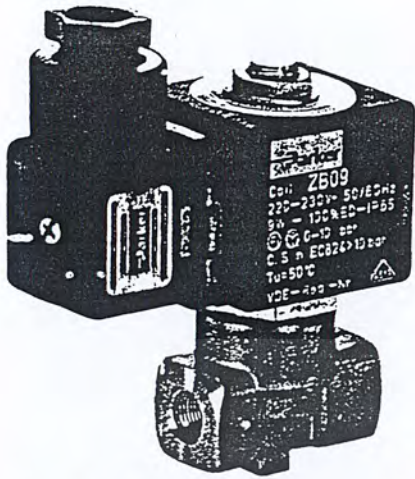


เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Solenoid Valves for Automation

2/2 way - Normally Closed - Direct operated

Fittings: G = 1/8" - 1/4"



Series 146

General description:

PARKER series 146 solenoid valves are direct operated and do not require a minimum differential pressure to operate.

They are used for general applications with media such as **water, air, light oils (2°E) and inert gases**, provided they are compatible with the construction materials used.

Series 146 valves are normally closed.

Coils:

For series 146 valves class "F" coils (155°C), encapsulated in thermoplastic containing 30% glass fiber (type ZB, YB), and class "H" coils (180°C), encapsulated in thermoplastic containing 40% glass fiber (type: ZH), are available.

All the coils are for continuous service, 100% E.D.

The rated voltage tolerance is: ±10% for A.C. power supply and +10% -5% for D.C.

The "Z" and "Y" coils can be used on a.c. with frequency of 50/60Hz (dual frequency).

The "Z" coils have Faston terminals for DIN 43650A connectors with protection to IP65.

The "Y" coil has terminals with 2 x 1,000 mm cables with protection to IP67.

Temperatures:

The working temperature for media is:

maximum +140°C
minimum -10°C

The maximum ambient temperature is:

- with class "F" coils +50°C
- with class "H" coils +80°C

Materials:

- Valve body: OT58 UNI 5705 brass stamping
- Seals: Viton
- Enclosing tube: AISI 304 stainless steel
- Plunger: AISI 430 F stainless steel
- Spring: AISI 302 stainless steel
- Shading ring: Copper

Electrical features:

Coil type []		Power [W]		Insulat. class
A.C.(~)	D.C.(=)	A.C.(~)	D.C.(=)	
ZB 09	ZB 12	9	12	F
ZB*14	ZB*16	14	16	F
YB 09	YB 12	9	12	F
YB*14	YB*16	14	16	F
ZH*14	ZH*16	14	16	H

Specification:

Fittings Ø G	Valve type	Nominal orifice Ø	Flow coefficient Kv	Minimum pressure	Max. differential pressure (M.O.P.D.)		Coil type	Weight	Notes
					in A.C.(~) bar	in D.C.(=) bar			
["]	[]	[mm]	[m³/h]	[bar]			[]	[Kg]	[]
1/8	146 F	2.5	0.197	0	15	12	Z - Y	0.340	1
1/8	146 H	3.0	0.270	0	10	8	Z - Y	0.340	1
1/4	146 W	2.5	0.197	0	15	12	Z - Y	0.340	1
1/4	146 Y	3.0	0.270	0	10	8	Z - Y	0.340	1
1/4	146.3 K	4.5	0.527	0	10	3	Z* - Y*	0.340	1
1/4	146.3 AB	6.0	0.750	0	8	1	Z* - Y*	0.340	1

Note: 1) NP (nominal pressure): 64 bar
See specification table.

เอกสารนี้เป็นเอกสารสงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งยังมีให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

for: water - air - light oils (2°E) - inert gases

Application:

Series 146 solenoid valves are ideal for the automatic control of media in a wide range of applications such as:

- Burglar alarm systems;
- Sterilisers;
- Espresso coffee machines;
- Diesel oil burners;
- Shoe manufacturing machinery;
- Ceramic plants;
- Air dryers;
- Automatic dispensers;
- Industrial washing machines;
- Water massage systems;
- Floor washing machines;
- Welding systems;
- Machines for plastics;
- Humidifiers.

For use with air the maximum differential pressure (MOPD) may be increased by 25%.

Installation:

The valves can be mounted in any position without jeopardising their operation. It is however advisable to install them with the coil in a vertical position above the body.

Approvals:



•Coil certification:

- ZB 09 24V/50-60Hz, 115V/50-60Hz, 220-230V/50-60Hz, 240V/50-60Hz
- ZB 12 12V DC, 24V DC
- ZB 14 24V/50-60Hz, 115V/50-60Hz, 220-230V/50-60Hz,
- ZB 16 24V DC
- YB 09 220-230V/50-60Hz
- YB 14 only voltage 220/50-60Hz
- YB 16 24V DC



•For the coils:

- ZB 09 220-230V/50-60Hz, 240V/50-60Hz
- ZB 14 220-230V/50-60Hz
- YB 09 220-230V/50-60Hz

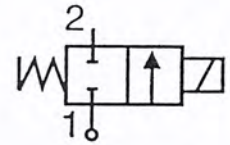


•For the model VE 146.3 ABV with coil with voltage 220-230V/50-60Hz

Special versions:

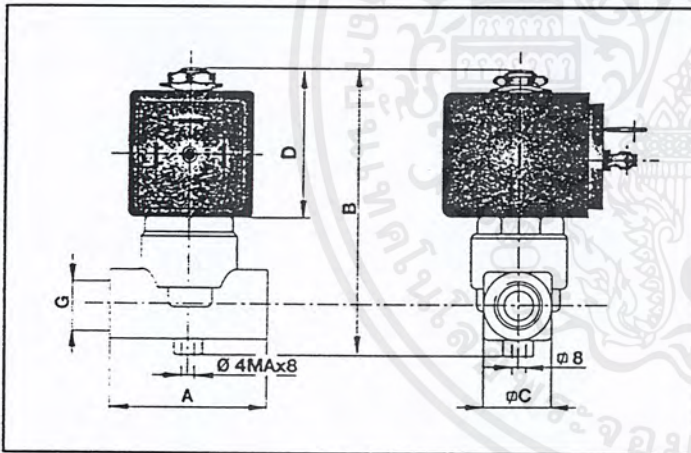
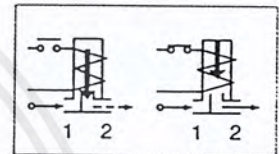
On request and for large orders, the series 146 valves can be fitted with quick connect fittings such as Prestolock cartridge.

Series **146**



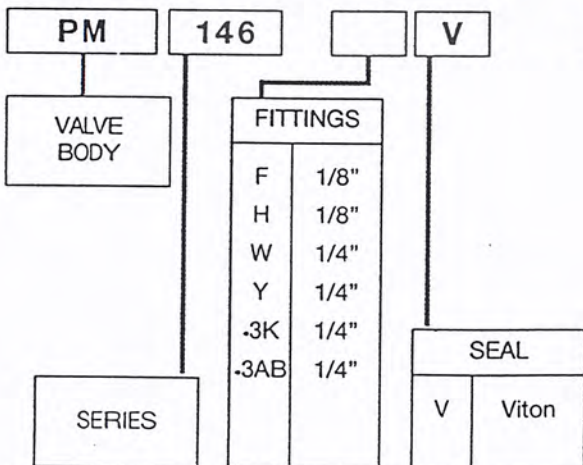
N.C.

Normally closed
Coil energised - open
Coil de-energised - closed



Dimensions				
Fittings Ø G	A	B	C	D
["]	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]
1/8	40.0	75.5	18	37.5
1/4	40.0	74.5	18	37.5
1/4	40.0	75.5	18	37.5

Order code



Coil type	[V] [Hz]/c.c.					
	24 V 50/60 Hz	115V 50/60 Hz	220-230V 50/60 Hz	240V 50/60 Hz	12V c.c.	24V c.c.
ZB 09	•	•	•	•		
ZB 12					•	•
ZB 14	•	•	•	•		
ZB 16						•
YB 09	•	•	•			
YB 12					•	•
YB 14	•		•			
YB 16						•
ZH 14	•	•	•			
ZH 16						•

Note: Valve supplied with body (M.P.) and coil separate. Connector to be ordered separately.

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ภาคผนวก ค

รายละเอียดสวิตช์ความดัน (Pressure Switch)

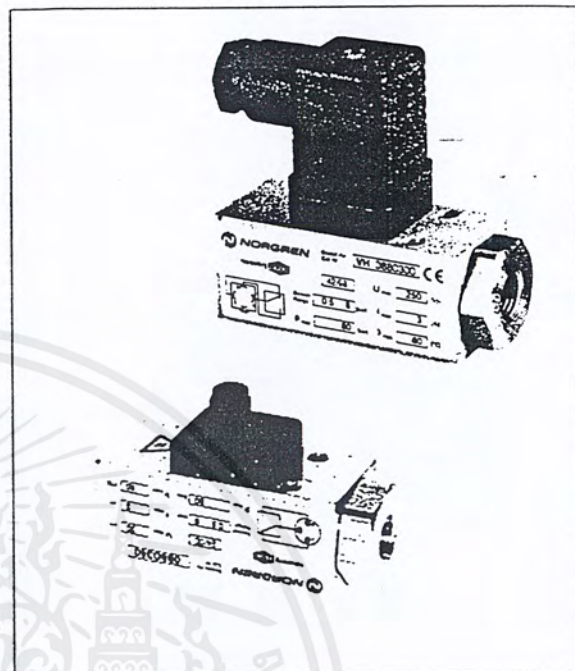
สวิตช์ความดันที่นำมาใช้ในระบบสุญญากาศ ซีรีส์ Norgren Herion Series 18 D



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Pneumatic Pressure Switches
G 1/4, 1/4 NPT, Flange

- Gold-plated contacts in microswitch
- High number of switching cycles
- Vibration resistant to 15g
- Microswitch approved by UL and CSA
- Intrinsically safe operation



Technical Data

Fluid:
Neutral, gaseous and liquid fluids
(Special versions for water application)

Operation:
Diaphragm

Port sizes:
G1/4 (BSP), 1/4 NPT, Flange

Operating Pressure Ranges:
-1 to 30 bar

Ambient Temperature:
-20 to +80 °C

Operating Viscosity:
Up to 1000 mm²/s (±450ssu).

Fluid Temperature:
-10 to +80 °C

Maximum temperature at switching element:
+80 °C

Repeatability:
±3%, for vacuum ± 4% of final value

Electrical Connection:
- Acc. to DIN 43650 A or
- Acc. to IEC 947-5-2 (M 12 x 1)

Switching Element:
Microswitch (gold plated contacts)

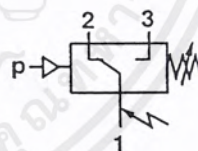
Degree of Protection:
IP65 for conn. DIN 43650
IP67 for conn. M 12 x 1

Mounting:
Optional

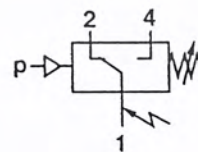
Material:
- Sensor: Aluminium
- Seal: FKM / NBR

Ordering Information

To order, quote part number from table overleaf, e.g. a G1/4" ported switch with a pressure range of -1 to 0 bar is 0880100.



Switching function:
Microswitch SPDT
Terminals 1 - 3:
Contacts close on rising pressure.
Terminals 1 - 2:
Contacts open on rising pressure.

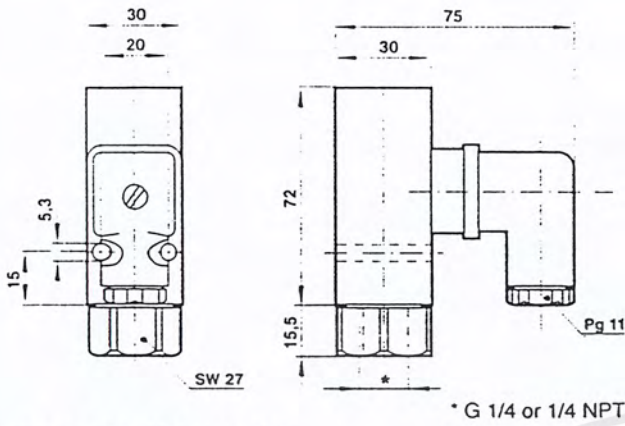


Switching function
M12 x 1:
Microswitch SPDT
Terminals 1 - 4:
Contacts close on rising pressure.
Terminals 1 - 2:
Contacts open on rising pressure.

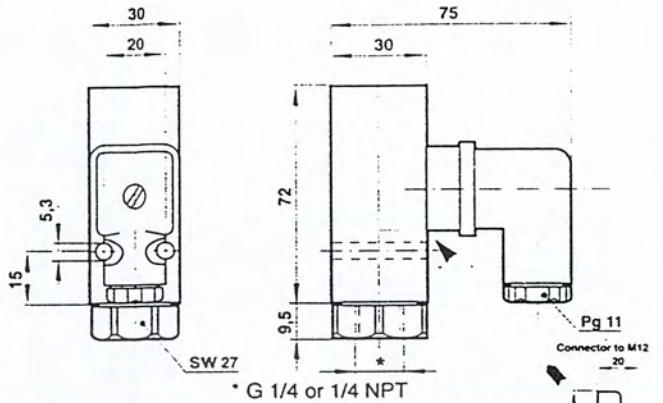
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



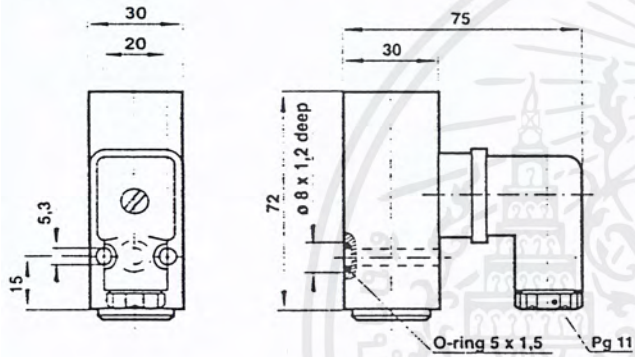
Dimensional drawing 01
Connection G 1/4 or 1/4 NPT



Dimensional drawing 02
Connection G 1/4 or 1/4 NPT

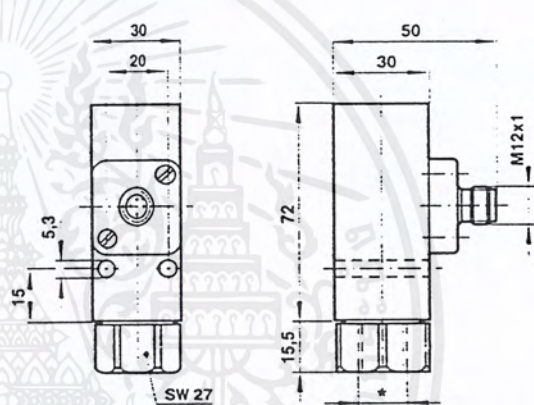


Dimensional drawing 03
Flange type

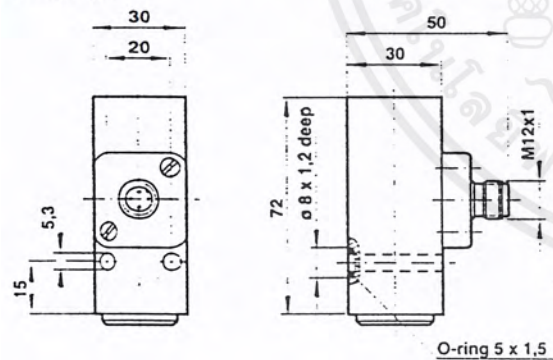


Dimensional drawing 04
Connection G 1/4 or 1/4 NPT

Dimensional drawing 06



Dimensional drawing 05
Flange type



* G 1/4 or 1/4 NPT

Connector M 12 x 1

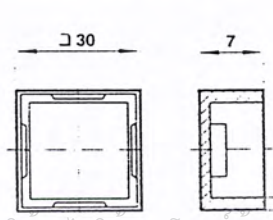
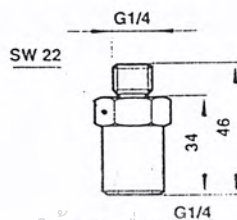
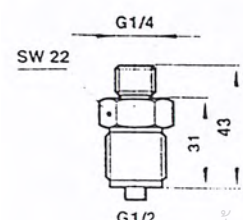
Type 0523055	straight,	without cable
Type 0523057	straight,	2 m cable, 4-core
Type 0523052	straight,	5 m cable, 4-core
Type 0523056	90°	without cable,
Type 0523058	90°	2 m cable, 4-core
Type 0523053	90°	5 m cable, 4-core

Accessories

Reducer G 1/2 to G 1/4, external thread Part No. 0574767

Snubber G 1/4 Part No. 0574773

Cover Part No. 0554737



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานที่การศึกษาเท่านั้น ไม่นอนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดลอกเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงชื่อของเอกสารทุกครั้งที่มีกรนำไปใช้



Series 18 D Pneumatic Pressure Switches

Pneumatic applications

18 D variations with electrical connection DIN 43650 A

Part Number	Pressure Range (bar) **	Switching Pressure Difference ** (bar) **		Maximum Over Pressure * (bar) **	Switching (Cycles per min)	Pressure Sensor Materials		Fluid Connection		Weight (kg)	Dimension Drawing No
		Lower Range	Upper Range			Housing	Seal Dyn./Static	Type	Size		
0880100	-1 - 0	0.15	0.18	80	100	AL	FKM	Female	G1/4	0.2	01
0880120	-1 - 0	0.15	0.18	80	100	AL	FKM	Female	1/4 NPT	0.2	01
0880126 ***	-1 - 0	0.15	0.18	80	100	AL	FKM	Female	G1/4	0.2	01
0881100	-1 - 0	0.15	0.18	80	100	AL	FKM	Flange	-	0.2	03
0880200	0.2 - 2	0.15	0.27	80	100	AL	FKM	Female	G1/4	0.3	01
0880220	0.2 - 2	0.15	0.27	80	100	AL	FKM	Female	1/4 NPT	0.2	01
0880226 ***	0.2 - 2	0.15	0.27	80	100	AL	FKM	Female	G1/4	0.2	01
0881200	0.2 - 2	0.15	0.27	80	100	AL	NBR	Flange	-	0.2	03
0880300	0.5 - 8	0.25	0.65	80	100	AL	NBR	Female	G1/4	0.2	02
0880320	0.5 - 8	0.25	0.65	80	100	AL	NBR	Female	1/4 NPT	0.2	02
0880326 ***	0.5 - 8	0.25	0.65	80	100	AL	NBR	Female	G1/4	0.2	02
0881300	0.5 - 8	0.25	0.65	80	100	AL	NBR	Flange	-	0.2	03
0880400	1 - 16	0.30	0.90	80	100	AL	NBR	Female	G1/4	0.2	02
0880420	1 - 16	0.30	0.90	80	100	AL	NBR	Female	1/4 NPT	0.2	02
0880426 ***	1 - 16	0.30	0.90	80	100	AL	NBR	Female	G1/4	0.2	02
0881400	1 - 16	0.30	0.90	80	100	AL	NBR	Flange	-	0.2	03
0880600	1 - 30	1.0	5.00	80	100	AL	NBR	Female	G1/4	0.2	02
0880620	1 - 30	1.0	5.00	80	100	AL	NBR	Female	1/4 NPT	0.2	02

Pneumatic applications

18 D variations with electrical connection M 12 x 1*** (Max. allowable voltage 30 V)

Part Number	Pressure Range (bar) **	Switching Pressure Difference ** (bar) **		Maximum Over Pressure * (bar) **	Switching (Cycles per min)	Pressure Sensor Materials		Fluid Connection		Weight (kg)	Dimension Drawing No.
		Lower Range	Upper Range			Housing	Seal Dyn./Static	Type	Size		
0880149 ΔΔΔ	-1 - 0	0.15	0.18	80	100	AL	FKM	Female	G1/4	0.2	04
0880160 Δ	-1 - 0	0.15	0.18	80	100	AL	FKM	Female	G1/4	0.2	04
0880260 Δ	0.2 - 2	0.15	0.27	80	100	AL	FKM	Female	G1/4	0.2	04
0880360 Δ	0.5 - 8	0.25	0.65	80	100	AL	FKM	Female	G1/4	0.2	06
0880460 Δ	1 - 16	0.30	0.90	80	100	AL	FKM	Female	G1/4	0.2	06
0880660 Δ	1 - 30	1.00	5.00	80	100	AL	FKM	Female	G1/4	0.3	06
0881160 Δ	-1 - 0	0.15	0.18	80	100	AL	FKM	Flange	-	0.2	05
0881260 Δ	0.2 - 2	0.15	0.27	80	100	AL	FKM	Flange	-	0.2	05
0881360 Δ	0.5 - 8	0.25	0.65	80	100	AL	FKM	Flange	-	0.2	05
0881460 Δ	1 - 16	0.30	0.90	80	100	AL	FKM	Flange	-	0.2	05

Water applications / 18 D variations with electrical connection DIN 43650

Part Number	Pressure Range (bar) **	Switching Pressure Difference ** (bar) **		Maximum Over Pressure * (bar) **	Switching (Cycles per min)	Pressure Sensor Materials		Fluid Connection		Weight (kg)	Dimension Drawing No.
		Lower Range	Upper Range			Housing	Seal Dyn./Static	Type	Size		
0880219	0.2 - 2	0.15	0.27	80	100	Brass	FKM	Female	G1/4	0.2	01
0880240	0.2 - 2	0.15	0.27	80	100	Brass	FKM	Female	1/4 NPT	0.2	01
0880323	0.5 - 8	0.25	0.65	80	100	Brass	FKM	Female	G1/4	0.2	02
0880340	0.5 - 8	0.25	0.65	80	100	Brass	FKM	Female	1/4 NPT	0.2	02

* Observe switching range. Do not subject switch to max allowable pressure during normal operation. Even short pressure peaks must not exceed this value

** Max. values

*** Plug not supplied. If required see table overleaf

* Static seal O-ring (NBR)

** 1 bar = 14.503 psi

*** Free of laquer impairing substances.

**** Switching function reversed

***** Plug 0570:10 not included. Pls. order sep.

Key to materials: Al = Aluminium
NBR = Perbunan
FKM = Viton

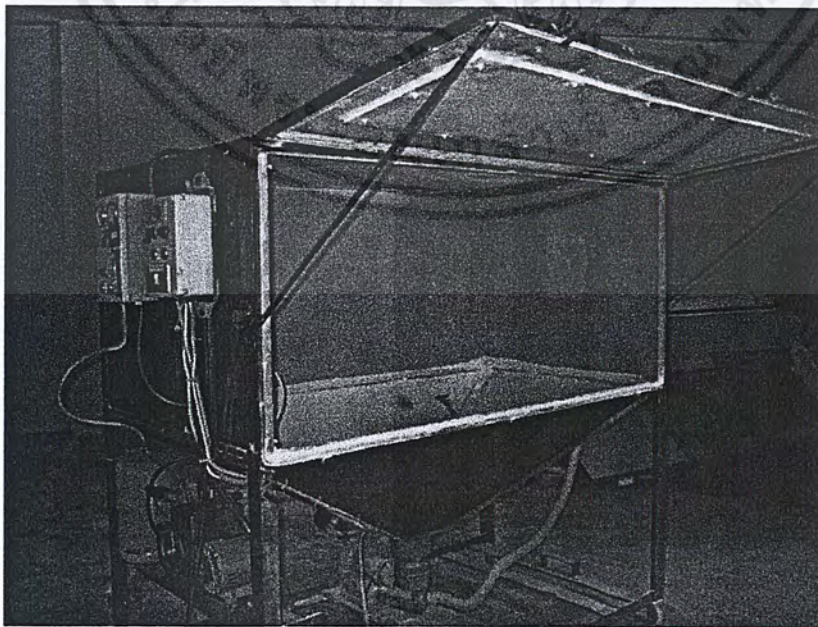
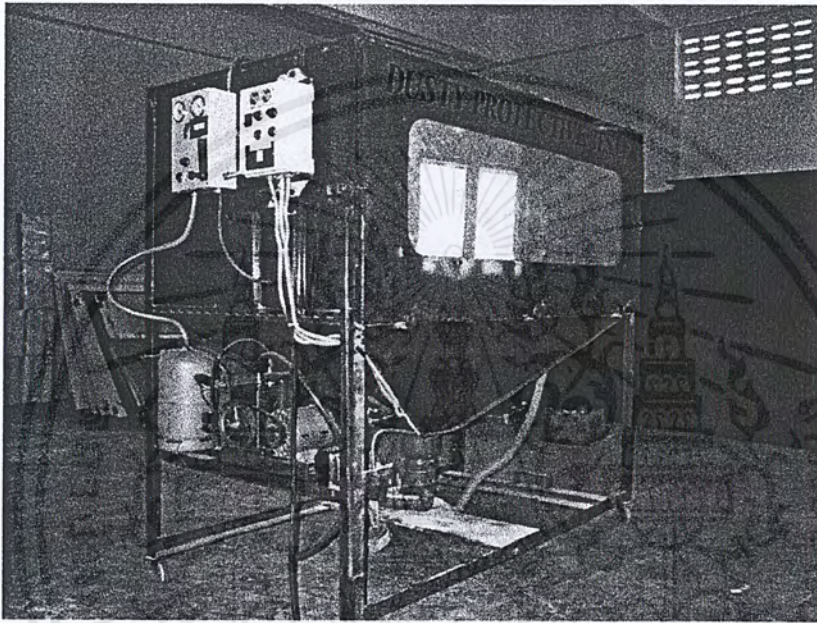
การศึกษาค้นคว้า ไม่นอนุญาติให้นำไปใช้ประโยชน์

การวิจัยและพัฒนา ผลิตภัณฑ์ใหม่ ๆ และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

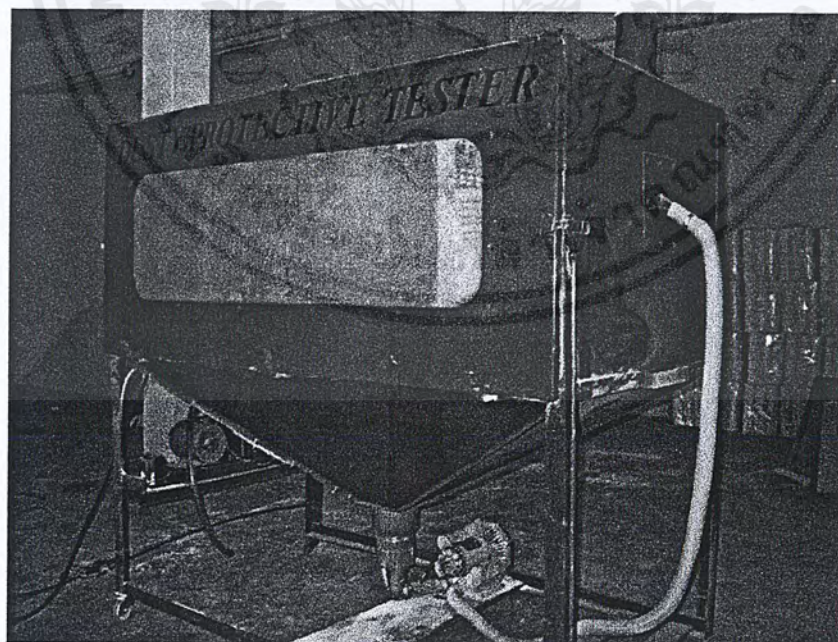
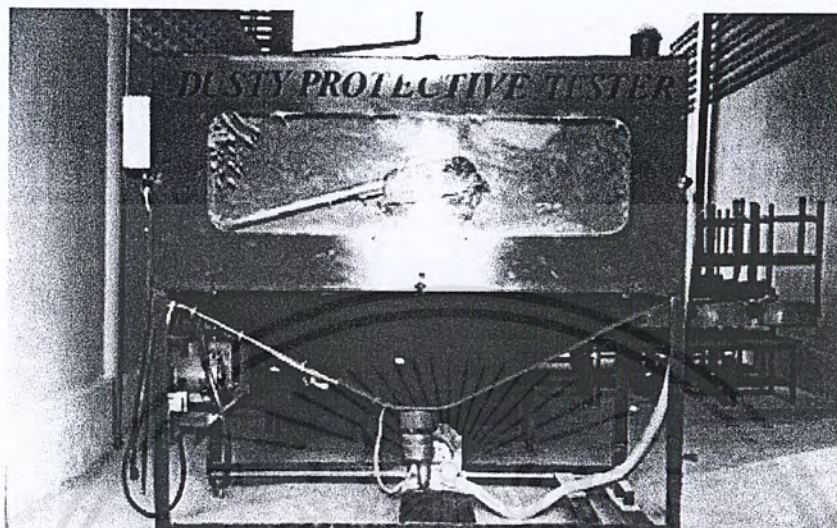
ภาคผนวก ง

เครื่องทดสอบความทนทานฝุ่นของบริภัณฑ์ทางไฟฟ้า

รูปเครื่องทดสอบที่เสร็จสมบูรณ์แล้ว



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

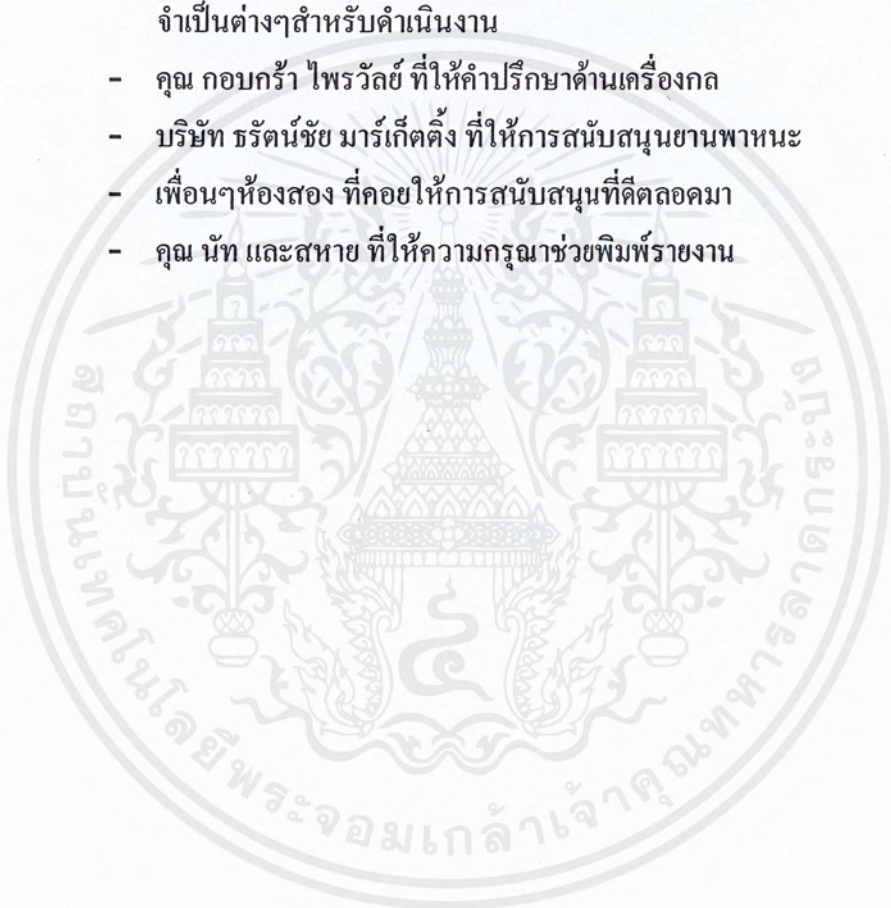


เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

กิตติกรรมประกาศ

ปริญญาบัตรนี้จะสำเร็จลุล่วงไปด้วยดีมิได้ ถ้าหากขาดผู้มีรายนาม ดังต่อไปนี้

- บิดา และมารดาที่อุปการะเลี้ยงดูมาตลอดมา
- อ.เชาว์ ชมภูอิน ไหว ที่ให้คำปรึกษาที่ดีตลอดมา
- บริษัท ต.ไพศาล Engineering Group ที่อุปการะเครื่องมือ และอุปกรณ์ที่จำเป็นต่างๆสำหรับดำเนินงาน
- คุณ กอบกร้า ไพรวลัย ที่ให้คำปรึกษาด้านเครื่องกล
- บริษัท รัตนชัย มาร์เก็ตติ้ง ที่ให้การสนับสนุนยานพาหนะ
- เพื่อนๆห้องสอง ที่คอยให้การสนับสนุนที่ดีตลอดมา
- คุณ นัท และสหาย ที่ให้ความกรุณาช่วยพิมพ์รายงาน



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

เอกสารอ้างอิง

- [1] กระทรวงอุตสาหกรรม, “มาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรม การจัดระดับชั้นการป้องกันของเปลือกหุ้มบริภัณฑ์ไฟฟ้า มอก.513-2527”
- [2] พีรศักดิ์ วรสุนทโรสถ มาบุญชี มาการิชาวา, “เทคนิคและการซ่อมแซม เลือกประเภทและติดตั้งมอเตอร์เหนี่ยวนำ”, ซีเอ็ดดูเคชั่น, 2538
- [3] สุชาติ จันทริกานนท์, “โรตารีปั๊ม”,วารสารเทคนิค ฉบับที่ 174 , กรกฎาคม 2542
- [4] มาตรฐาน IEC- 529



รายชื่อผู้จัดทำ

นาย เกียรติชัย	เต็มกลิ่นจันทร์	เบอร์โทรศัพท์ต่อ	-
นาย ชนศิษฐ์	ม่วงศรีศักดิ์	เบอร์โทรศัพท์ต่อ	01-6272029
นาย ชลัช	เต็มศรีเจริญพร	เบอร์โทรศัพท์ต่อ	-
นาย ชัยรัตน์	ธรรมทัตโต	เบอร์โทรศัพท์ต่อ	01-7511526
นาย รุติวัฒน์	ปัญญากรณ์	เบอร์โทรศัพท์ต่อ	1188-6185656
นาย ณรงค์	รอดผล	เบอร์โทรศัพท์ต่อ	9030028



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้