



ปีการศึกษา 2531

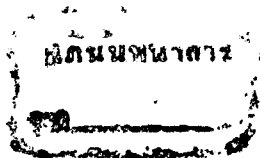
เคิร์ปเทรเซอร์ อแดปเตอร์

โดย

นาย ฝ้ายชะ	กัญญาหงส์ศักดิ์	รหัส	2810C1
นาย ทนโท	สาขอรุณ	รหัส	281178
นาย วรพจน์	กัรสุระเดช	รหัส	281195
นาย ทรายฤทธิ์	ศศิวิมลรัตนนา	รหัส	281237

อาจารย์ ที่ปรึกษา

อ. นลนดุง ผดุงกุล



ปริญญาโท ปีการศึกษา 2531

ภาควิชา อิเล็กทรอนิกส์

คณะ วิศวกรรมศาสตร์

สถาบันเทคโนโลยี พระจอมเกล้า ลาดกระบัง

เรื่อง เคิร์ฟแทรเซอร์ อแดปเตอร์

ผู้จัดทำ

นาย ชัยยะ กัลยาพงศ์ดี รหัส 281061

นาย มนไทย สายอรุณ รหัส 281178

นาย วรพจน์ กิรสุระเดช รหัส 281195

นาย ศรายุทธ์ ศศิวิมลรัตน รหัส 281237



.....อาจารย์ที่ปรึกษา

(อ. พลผดุง ผดุงกุล)

เครื่องเคิร์ฟเทรเซอร์อแดปเตอร์

นาย ชัยยะ	กัลยาพงศ์กิติ	รหัส	281061
นาย มนไทย	สายอรุณ	รหัส	281178
นาย วรพจน์	กิริสุระเดช	รหัส	281195
นาย ครายฤทธิ์	ศศิวิมลรัตนา	รหัส	281237

อาจารย์ที่ปรึกษา

อ. พลผดุง ผดุงกุล

ปีการศึกษา 2531

บทคัดย่อ

เครื่องเคิร์ฟเทรเซอร์ (Curve Tracer) เป็นเครื่องมือที่ใช้ในการแสดงกราฟคุณสมบัติ (Characteristic curve) ของอุปกรณ์สารกึ่งตัวนำต่างๆ หลักการทำงานของเครื่องเคิร์ฟเทรเซอร์อาศัยการสแกน (scan) แรงดันไฟเลี้ยง ที่ให้แก่อุปกรณ์ที่จะวัดคุณสมบัติ โดยใช้สัญญาณจากไฟกระแสสลับ (จาก AC line) แบบเต็มคลื่น และเปลี่ยนแปลงแรงดันอินพุต (input) ของอุปกรณ์ที่จะวัดซึ่งเป็นสัญญาณขั้นบันได สัญญาณที่ได้จากการวัดจะนำไปแสดงผลเป็นกราฟ สำหรับในโครงการนี้ จะแสดงผลโดยตรงออกเครื่องออสซิลอโคป (Oscilloscope) ในโหมดเอ็กซ์วาย (X-Y mode) แล้วแปลงสัญญาณที่วัดได้ให้เป็นสัญญาณทางดิจิทัล (Digital) แล้วเก็บลงหน่วยความจำชั่วคราว (RAM) เพื่อแสดงผลออกจอมอนิเตอร์ (Monitor)

สำหรับปีการศึกษานี้ ได้ทำการศึกษาหลักการทำงานของเครื่องที่ใช้ไฟสลับ นอกจากนี้ในภาคดิจิทัล ได้ทำการปรับปรุงวงจรจากเดิม ทำให้ลดจำนวนอุปกรณ์ลง และได้ทำการปรับปรุงประสิทธิภาพการทำงานของเครื่อง โดยการขยายขนาดกำลังของการวัด ทั้งแรงดันและกระแส เพื่อให้สามารถวัดอุปกรณ์สารกึ่งตัวนำที่ทนกำลังสูงได้

CURVE TRACER ADAPTER

Mr. CHAIYA KANYAPONGSAK
Mr. MONTI SAI-ARUN
Mr. WORAPOJ KREESURADEJ
Mr. SARAYUT SASIWIMONRATTANA

Mr. POLPADUNG PADUNGKUL
ADVISOR

1988

ABSTRACT

CURVE TRACER IS AN INSTRUMENT TO SHOW THE OPERATING CHARACTERISTIC CURVE OF SEMICONDUCTOR DEVICES. BY VARYING VOLTAGE TO SUPPLY CIRCUIT WHICH TEST THE DEVICE'S CHARACTERISTIC. AND VARYING THE CIRCUIT'S INPUT SIGNAL. THE SIGNAL CURVE CAN BE OBTAINED BY EACH POINTS ON THE CIRCUIT , UP TO MEASUREMENT MODE. THE THESIS INCLUDE DISPLAYING CHARACTERISTIC CURVE ON MONITOR SCREEN. USING A/D TO CONVERT CHARACTERISTIC CURVE TO DIGITAL AND STORE TO RAM. THEN SHOW TO THE SCREEN. PROJECT DEVELOPMENT IS TO IMPROVE THE CURVE TRACE TO BE HANDY USING, MORE EFFICIENCY, AND TO DO THE MOST ACCURACY CURVE ON MONITOR SCREEN.

สารบัญ

บทที่ 1	บทนำ	หน้า 1
บทที่ 2	หลักการทํางานของเครื่องเติร์เปโตรเซอร์	หน้า 2
บทที่ 3	โครงสร้างและการทำงานส่วนสร้างสัญญาณ	หน้า 4
บทที่ 4	โครงสร้างและการทำงานส่วนวงจรขยายกำลัง	หน้า 7
บทที่ 5	โครงสร้างและการทำงานส่วนสแกนเส้นโทรทัศน์	หน้า 11
บทที่ 6	โครงสร้างและการทำงานวงจรจ่ายไฟเลี้ยง	หน้า 18
บทที่ 7	โครงสร้างและการทำงานส่วนถอดสัญญาณ แปลงสัญญาณ และแสดงภาพ	หน้า 21
บทที่ 8	การเข้าไม่ใช้งาน และ คู่มือการใช้เครื่อง	หน้า 42
บทที่ 9	สรุปผลการทดลองและวิจารณ์	หน้า 69
	หนังสืออ้างอิง	หน้า 76

สารบัญรูปและตาราง

รูปที่ 2.1	แสดงผังการทำงานคร่าวๆของเครื่องเคิร์ปเทรเซอร์	หน้า 3
รูปที่ 3.1	แสดงสัญญาณเต็มคลื่น	หน้า 4
รูปที่ 3.2	แสดงผังการสร้างสัญญาณซิงเกิ้ลไต่	หน้า 4
รูปที่ 3.3	แสดงวงจรสร้างสัญญาณซิงเกิ้ลไต่	หน้า 6
รูปที่ 4.1ก	แสดงวงจรขยายไปตรงซีกบวก	หน้า 8
รูปที่ 4.1ข	แสดงวงจรขยายไปตรงซีกลบ	หน้า 8
รูปที่ 4.2	แสดงวงจรขยายสัญญาณซิงเกิ้ลไต่	หน้า 9
รูปที่ 5.1.1	แสดงการไม้อัสกรานซิสเตอร์เิกการแสดงจุดปฏิบัติการ	หน้า 11
รูปที่ 5.1.2	แสดงการไม้อัสกรานซิสเตอร์เิกการสแกนเส้นโหลดไลน์	หน้า 11
รูปที่ 5.1.3	แสดงการเคลื่อนที่ของจุดปฏิบัติการเมื่อเปลี่ยนค่าระดับไปเลี้ยง	หน้า 12
รูปที่ 5.1.4	แสดงการเคลื่อนที่ของจุดปฏิบัติการเมื่อเปลี่ยนค่าระดับอิมพุท	หน้า 12
รูปที่ 5.1.5	แสดงไดอะแกรมเวลาของสัญญาณที่ใช้เิกการสแกนเส้นคุณสมบัติ พร้อมโหลดไลน์	หน้า 13
รูปที่ 5.2.1	แสดงวงจรสร้างสัญญาณซายน์เวียบริตซ์	หน้า 14
รูปที่ 5.2.2	แสดงวงจรสร้างสัญญาณซายน์และรวมสัญญาณ	หน้า 16
รูปที่ 5.4	แสดงวงจรจำกัดกระแส	หน้า 17
รูปที่ 6.1	แสดงวงจรสัญญาณไฟอินพุทของวงจรไฟเลี้ยงซิงเกิ้ลไต่ กับขยายกำลังซิงเกิ้ลไต่	หน้า 18
รูปที่ 6.2	แสดงวงจรจ่ายไฟเลี้ยงวงจรสร้างสัญญาณซิงเกิ้ลไต่	หน้า 18
รูปที่ 6.3	แสดงวงจรจ่ายไฟเลี้ยงวงจรขยายกำลังซิงเกิ้ลไต่	หน้า 19
รูปที่ 6.4	แสดงวงจรไฟเลี้ยงวงจรขยายกำลังไปตรง	หน้า 19
รูปที่ 6.5	แสดงวงจรไฟเลี้ยงวงจรส่วนดีจิตอล	หน้า 20
รูปที่ 6.6	แสดงวงจรควบคุมรีเลย์	หน้า 20
รูปที่ 7.1.1	แสดงผังการทำงานของวงจรลดทอนเฉพาะทางแกนเดียว	หน้า 21
รูปที่ 7.1.2	แสดงวงจรลดทอดที่ใช้งาน	หน้า 22
รูปที่ 7.2.1.1	แสดงผังการแสดงผลการต่อและหน้าที่การทำงานของเอ-ทู-ดี	หน้า 23
รูปที่ 7.2.1.2	แสดงผังการทำงานของเอ-ทู-ดี	หน้า 25
รูปที่ 7.2.1.3	แสดงแผนภูมิเวลาโหนดการอ่านเขา 7 เป็นระดับต่ำ	หน้า 26
รูปที่ 7.2.1.4ก	แสดงแผนภูมิเวลาเมื่อเขา 7 เป็นระดับสูงและ $Trd < T2$	หน้า 26
รูปที่ 7.2.1.4ข	แสดงแผนภูมิเวลาเมื่อเขา 7 เป็นระดับสูงและ $Trd > T2$	หน้า 26

รูปที่ 7.2.1.4ค	แสดงแผนภูมิเวลาเมื่อขา 7 เป็นระดับสูง และเป็นการทำงานตามลำพัง	หน้า 27
รูปที่ 7.2.1.5	แสดงถึงเวลาของสัญญาณ ๖-๗-ดี	หน้า 28
รูปที่ 7.2.2.1	แสดงถึงวงจรเก็บข้อมูลเข้าสู่หน่วยความจำ	หน้า 28
รูปที่ 7.2.2.2	แสดงวงจรเก็บข้อมูลเข้าสู่แรม	หน้า 29ก
รูปที่ 7.2.3.1	แสดงผังการทำงานของวงจรควบคุม	หน้า 30
รูปที่ 7.2.3.2	แสดงถึงเวลาของสัญญาณควบคุมต่างๆ	หน้า 31
รูปที่ 7.2.3.3	แสดงวงจรควบคุมที่ใช้งานจริง	หน้า 32
รูปที่ 7.3.1	แสดงรูปร่างของสัญญาณโทรทัศน์ที่เกิดจากภาพขาวสลับดำเป็นแถบๆ	หน้า 33
รูปที่ 7.3.2	แสดงผังการทำงานของวงจร	หน้า 35
รูปที่ 7.3.3ก	แสดงวงจรที่ใช้งานจริง	หน้า 36
รูปที่ 7.3.3ข	แสดงวงจรที่ใช้งานจริง	หน้า 37
รูปที่ 7.3.4	แสดงแผนภูมิเวลาของสัญญาณในการสร้างตาราง	หน้า 38
รูปที่ 7.3.5	แสดงวงจรสร้างตาราง	หน้า 39
รูปที่ 8.1.1	แสดงวงจรตัดต่อโดยใช้รีเลย์	หน้า 42
รูปที่ 8.2.1.1ก	แสดง $V_{ce} : I_e$ TEST CIRCUIT	หน้า 46
รูปที่ 8.2.1.1ข	แสดง $V_{ce} : I_e$ CURVE	หน้า 46
รูปที่ 8.2.1.2ก	แสดง $V_{be} : I_b$ TEST CIRCUIT	หน้า 49
รูปที่ 8.2.1.2ข	แสดง $V_{be} : I_b$ CURVE	หน้า 49
รูปที่ 8.2.1.3ก	แสดง $V_{ce} : V_{be}$ TEST CIRCUIT	หน้า 50
รูปที่ 8.2.1.3ข	แสดง $V_{ce} : V_{be}$ CURVE	หน้า 50
รูปที่ 8.2.2.1ก	แสดง $V_{cb} : I_c$ TEST CIRCUIT	หน้า 51
รูปที่ 8.2.2.1ข	แสดง $V_{cb} : I_c$ CURVE	หน้า 51
รูปที่ 8.2.2.2ก	แสดง $V_{be} : I_e$ TEST CIRCUIT	หน้า 52
รูปที่ 8.2.2.2ข	แสดง $V_{be} : I_e$ CURVE	หน้า 52
รูปที่ 8.2.2.3ก	แสดง $V_{cb} : V_{eb}$ TEST CIRCUIT	หน้า 53
รูปที่ 8.2.2.3ข	แสดง $V_{cb} : V_{eb}$ CURVE	หน้า 53
รูปที่ 8.2.3.1ก	แสดง $I_b : I_c$ TEST CIRCUIT	หน้า 55
รูปที่ 8.2.3.1ข	แสดง $I_b : I_c$ CURVE	หน้า 55
รูปที่ 8.2.4ก	แสดง BREAKDOWN TEST CIRCUIT	หน้า 57
รูปที่ 8.2.4ข	แสดง TEST CONDITION	หน้า 57

รูปที่ 8.2.5ก	แสดง	DIODE TEST CIRCUIT	หน้า 58
รูปที่ 8.2.5ข	แสดง	DIODE CHARACTERISTIC CURVE	หน้า 58
รูปที่ 8.2.6.1ก	แสดง	$V_{ds}: I_d$ TEST CIRCUIT	หน้า 59
รูปที่ 8.2.6.1ข	แสดง	$V_{ds}: I_d$ CURVE	หน้า 59
รูปที่ 8.2.6.2ก	แสดง	$V_{gs}: I_s$ TEST CIRCUIT	หน้า 60
รูปที่ 8.2.6.2ข	แสดง	$V_{gs}: I_s$ CURVE	หน้า 60
รูปที่ 8.2.7.1ก	แสดง	$V_e: I_e$ TEST CIRCUIT	หน้า 61
รูปที่ 8.2.7.1ข	แสดง	$V_e: I_e$ CURVE	หน้า 61
รูปที่ 8.2.7.2ก	แสดง	$V_{bb}: I_b$ TEST CIRCUIT	หน้า 62
รูปที่ 8.2.7.2ข	แสดง	$V_{bb}: I_b$ CURVE	หน้า 62
ตารางที่ 1	แสดงสรุปการใช้เครื่องวัดอุปกรณ์ชนิดต่างๆ		หน้า 63
ตารางที่ 2	แสดงสรุปโหมดการวัดต่างๆ		หน้า 64

บทที่ 1

บทนำ

โครงการนี้ เป็นการสร้างเครื่องเคิร์ฟเทรเซอร์ (Curve tracer) ใช้สำหรับการแสดงกราฟสัญญาณของ อุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ประเภทสารกึ่งตัวนำ โดยใช้งานร่วมกับอแดปเตอร์ (Adapter) เพื่อแสดงกราฟบนจอมอนิเตอร์ (Monitor) แทนการใช้ออสซิลอโคป สำหรับเครื่องเคิร์ฟเทรเซอร์ที่สร้างขึ้น สามารถแสดงกราฟคุณสมบัติของทรานซิสเตอร์ (Transister) , เฟท (FET) , ไดโอด (Diode) , เอสซีอาร์ (SCR) ฯลฯ และยังสามารถแสดงเส้นโหลดไลน์ (Load line) และจุดปฏิบัติการ (Q-point) ของอุปกรณ์ที่วัด ทำให้มีประโยชน์ในการศึกษา และเปรียบเทียบคุณสมบัติต่างๆของอุปกรณ์และสามารถวิเคราะห์จุดการทำงานต่างๆ เพื่อใช้ในการออกแบบวงจร จึงเหมาะสมที่จะใช้ในห้องปฏิบัติการ

รายงานฉบับนี้ได้แยกได้แยกส่วนที่จะกล่าวถึงเป็นบท โดยแต่ละบทมีเนื้อหา ดังนี้

- บทที่ 2 หลักการทำงานของเครื่องเคิร์ฟเทรเซอร์ กล่าวถึง บล็อกไดอะแกรม (Block diagram) การทำงานของเครื่อง และอธิบายการทำงานของแต่ละส่วนอย่างคร่าวๆ
- บทที่ 3 โครงสร้างและการทำงานส่วนสร้างสัญญาณ อธิบายรายละเอียดการทำงานของส่วนสร้างสัญญาณของเครื่องเคิร์ฟเทรเซอร์ที่ใช้งานจริงอย่างละเอียด
- บทที่ 4 โครงสร้างและการทำงานวงจรขยายกำลัง (Power amplifier) อธิบายหลักการทำงาน ของวงจรขยายกำลังที่ใช้งานในเครื่องนี้
- บทที่ 5 โครงสร้างและการทำงานส่วนสแกนเส้นโหลดไลน์ อธิบายการสแกนเส้นโหลดไลน์รวมทั้งบล็อกไดอะแกรมและวงจรจริงของส่วนนี้
- บทที่ 6 โครงสร้างและการทำงานส่วนวงจรจ่ายไฟเลี้ยง รวมทั้งส่วนวงจรป้องกัน
- บทที่ 7 โครงสร้างและการทำงานส่วนลดทอนสัญญาณ ส่วนแปลงสัญญาณและแสดงภาพ กล่าวถึงวิธีการเลือกและลดทอนสัญญาณจากการวัดให้เหมาะสม เพื่อนำไปแปลงเป็นสัญญาณดิจิตอล เพื่อนำไปแสดงออกมอนิเตอร์
- บทที่ 8 การนำไปใช้งาน จะกล่าวถึงวงจรตัดต่อสัญญาณ และรูปแบบต่างๆในการวัดอุปกรณ์ชนิดต่างๆ เพื่อแสดงผลทางจอสซิลอโคป และจอมอนิเตอร์ ซึ่งสามารถเลือกโหมดต่างๆในการวัดได้

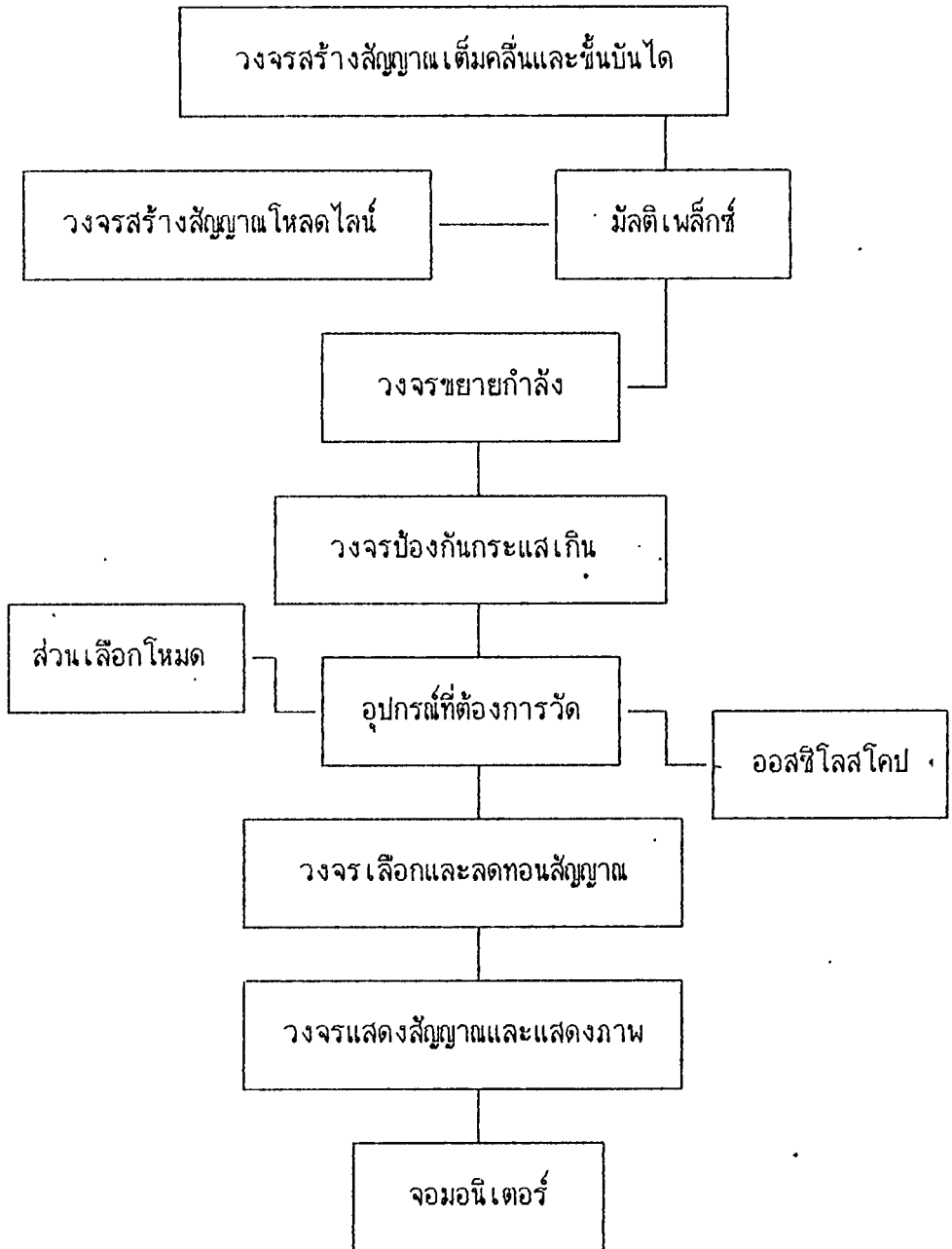
บทที่ 2 หลักการทางงาน

ในการที่จะวัดกราฟคุณสมบัติสารกึ่งตัวนำ จะต้องมีการสร้างสัญญาณเพื่อใช้ในการทำให้อุปกรณ์พร้อมที่จะทำงานเสียก่อน จากนั้นจึงป้อนสัญญาณให้กับวงจร เพื่อให้ทำงานตามลักษณะของอุปกรณ์ เราจะได้กราฟการทำงานของวงจรถูกออกมาในรูปโวลต์เตจ หรือกระแสที่จุดทำงานต่างๆ ตามตำแหน่งต่างๆที่วัด ถ้าเราสามารถปรับโวลต์เตจหรือกระแสที่ป้อนให้กับอุปกรณ์แล้ว จะทำให้เราทราบคุณสมบัติ หรือจุดการทำงานของอุปกรณ์นั้น ซึ่งเป็นประโยชน์ในการออกแบบวงจรจริง

ส่วนการแสดงรูปกราฟจะแสดงออกทางจอมอนิเตอร์ โดยใช้หลักการทางดิจิตอล และจากนิยามข้างต้น หลักการทำงานของเครื่องเคิร์ฟแทรเซอร์ประกอบด้วย

- ส่วนสร้างสัญญาณที่แปรค่าได้ตามเวลา โดยมีความถี่คงที่ ซึ่งประกอบด้วยสัญญาณขึ้นบันไดที่ใช้เป็นสัญญาณอินพุตป้อนให้กับอุปกรณ์
- ส่วนขยายสัญญาณขึ้นบันไดและสัญญาณเต็มคลื่น เพื่อเพิ่มประสิทธิภาพของวงจรวัดอุปกรณ์ที่ใช้โวลเตจหรือกระแสสูงๆ
- ส่วนสร้างสัญญาณและการทำงานมัลติเพล็กซ์ (Multiplex) สัญญาณ เพื่อให้เกิดการสแกนเส้นไหลไลน์ หรือจุดปฏิบัติการ พร้อมทั้งกราฟแสดงคุณสมบัติของอุปกรณ์
- ส่วนของวงจรถัดต่อสัญญาณที่จะป้อนให้กับอุปกรณ์ เพื่อความสะดวกในการใช้งาน
- วงจรมองกันความเสียหายต่ออุปกรณ์ และเครื่อง
- ส่วนวงจรเพื่อใช้ในการแสดงผลที่จะให้รูปกราฟปรากฏบนจอมอนิเตอร์

จากส่วนประกอบของตัวเครื่องข้างต้น ประกอบเป็นโครงสร้างความสัมพันธ์ดังในรูปที่ 2.1

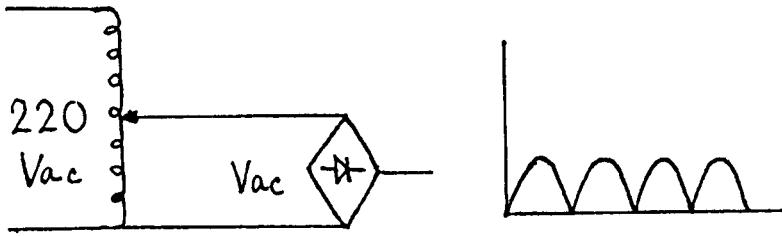


รูปที่ 2.1 ผังแสดงการทำงานคร่าวๆของเครื่องเคิร์นเทรเซอร์

บทที่ 3

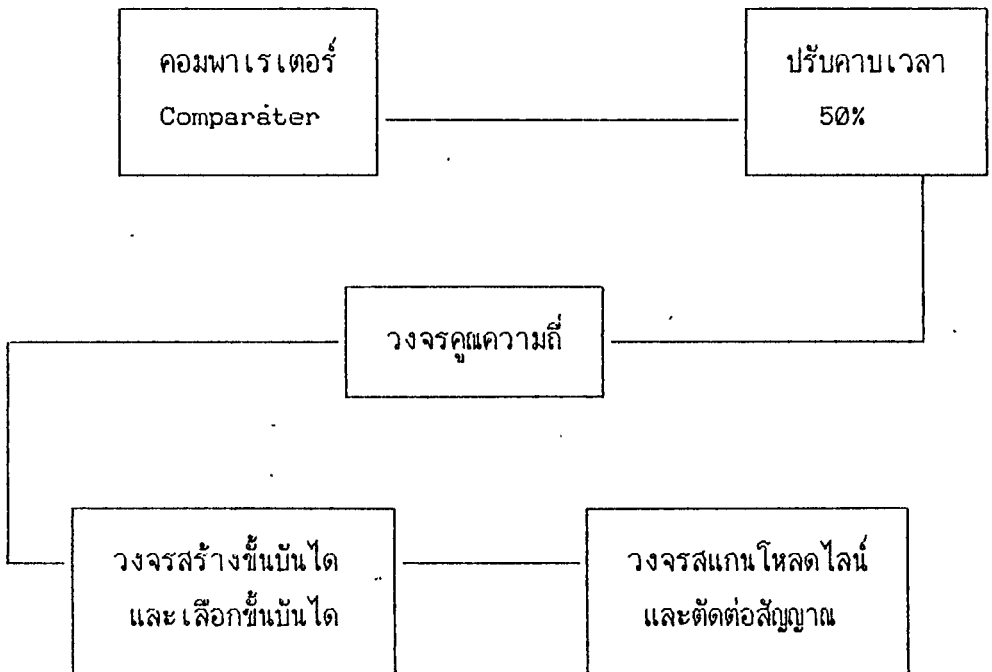
โครงสร้างและการทำงานส่วนสร้างสัญญาณ

การทำงานของเครื่องเคิร์ฟเทรเซอร์ จะใช้สัญญาณ 2 ชนิด คือ สัญญาณเต็มคลื่นและสัญญาณซึ้นบันได โดยสัญญาณเต็มคลื่นถูกใช้เป็นแหล่งจ่ายไฟให้อุปกรณ์ที่วัด สัญญาณเต็มคลื่นนี้นำมาใช้งานได้สะดวกโดยนำมาจากเครื่องปรับแรงดันสลับ(Variac) แล้วผ่านวงจรเรียงกระแส



รูปที่ 3.1 แสดงสัญญาณเต็มคลื่น

ส่วนสัญญาณซึ้นบันได จะใช้เป็นสัญญาณอินพุทให้อุปกรณ์ สัญญาณซึ้นบันไดที่ใช้ันี้ จะมีคาบเวลาเท่ากับคาบเวลาของสัญญาณเต็มคลื่นครึ่งลูก เนื่องจากสัญญาณเต็มคลื่น 1 ลูกจะใช้แสดงกราฟคุณสมบัติของอุปกรณ์ได้ 2 เส้น ดังนั้น สัญญาณนาฬิกาที่ใช้กับไอซีต้องมีความถี่เท่ากับ 200 Hz.



รูปที่ 3.2 บล็อกไดอะแกรมการสร้างสัญญาณซึ้นบันได

สัญญาณขึ้นบันไดสร้างจากสัญญาณเต็มคลื่น นำมาเปรียบเทียบกับแรงดันคงที่ค่าต่ำๆ โดยใช้ วงจรเปรียบเทียบแรงดัน เพื่อสร้างเป็นสัญญาณเทริก(Trig) ให้แก่ไอซี 555 ซึ่งทำงานในลักษณะ โมโนสเตเบิล (Monostable) แล้วปรับให้มีคาบการทำงาน (Duty cycle) ประมาณ 50% ส่วนเอาต์พุทของไอซี 555 จะคูณความถี่เป็น 2 เท่า โดยใช้เอ็กซคลูซีฟออร์เกต(Exclusive OR gate) ซึ่งจะได้สัญญาณที่มีความถี่ 200 เฮิร์ตซ์ ใช้เป็นสัญญาณในการสร้างสัญญาณขึ้นบันได สำหรับไอซีที่สำคัญมีดังนี้

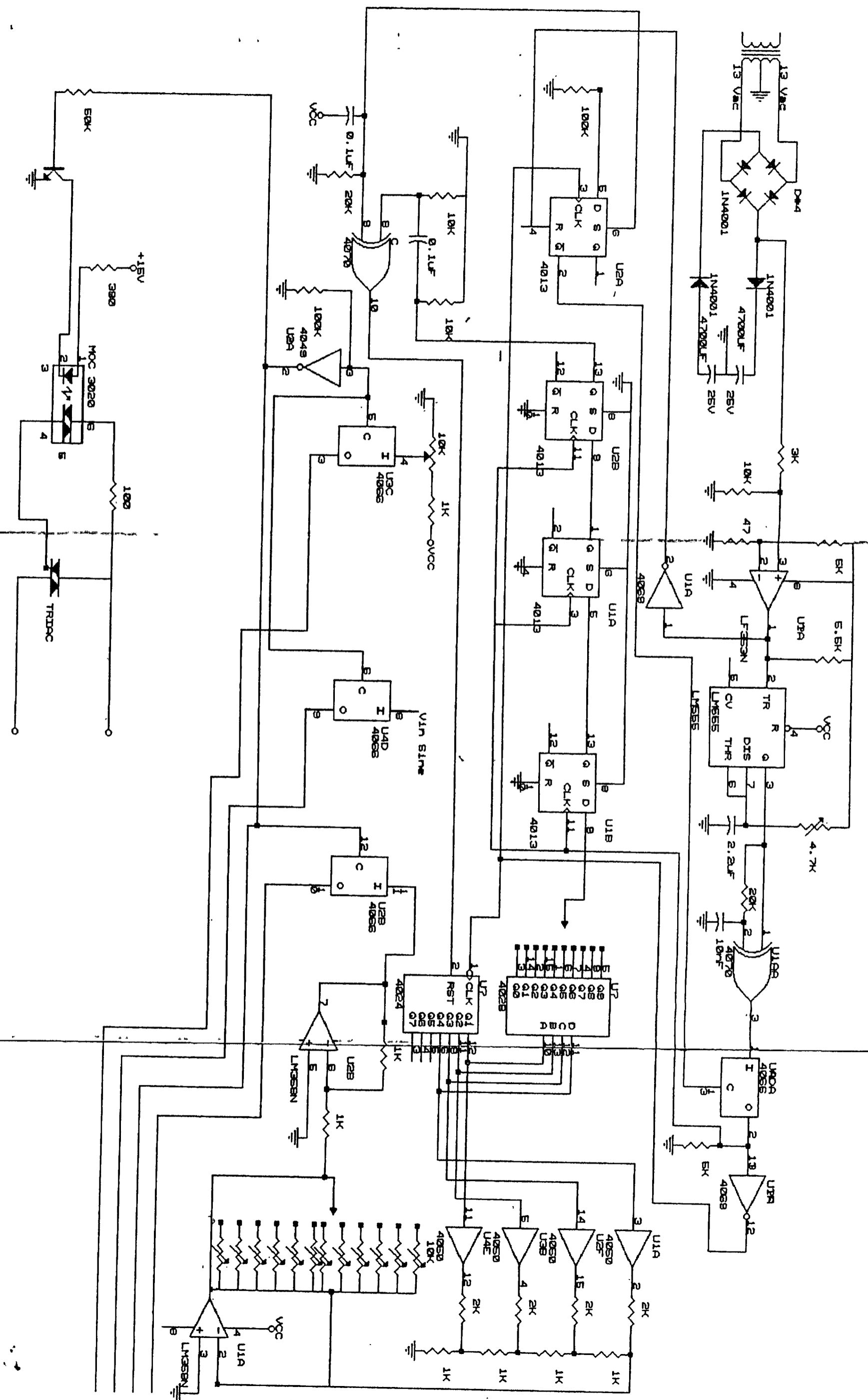
-ไอซี 4024 เป็นวงจรนับเลขฐานสอง (Binary counter) จำนวน 4 หลัก นำไป ผ่านวงจรเปลี่ยนสัญญาณดิจิตอลเป็นอนาลอกแบบความต้านทานขึ้นบันได (R-2R) ซึ่งสามารถนับ ได้ 0 ถึง 15

-ไอซี 4028 ใช้ถอดรหัสเลขฐานสองจาก 4024 ให้เป็นเลขฐานสิบ (BCD-To-Decimal Decoder) ใช้เลือกจำนวนสัญญาณขึ้นบันได ตั้งแต่ 0 ถึง 9 ขึ้น

-ไอซี 4013 ดี ฟลิปฟลอป (D-FlipFlop) ใช้ 4 ตัว โดยตัวที่ 1A กับ 1B เป็นตัว ค้างสัญญาณ เพื่อเพิ่มขึ้นบันไดอีก 2 ขึ้น ดังนั้น จะเลือกได้ 3-12 ขึ้น สำหรับตัวที่ 2A ใช้เป็นตัว รีเซท(Reset) ในการนับ และตัวที่ 2B เป็นตัวกำหนดในการสแกนโหลดไลน์ ซึ่งต้องเริ่มจากสัญญาณเต็มคลื่นที่ 0 โวลต์เสมอ เพราะเนื่องจากใช้ไตรแอกในการตัดต่อ

-ไอซี 4066 อนาลอกสวิตช์ (Analog switch) เป็นตัวตัดต่อสัญญาณอินพุทของการสแกน และสัญญาณไฟเลี้ยงที่จะทำงานร่วมกับตัวเชื่อมโยงทางแสง (OPTO COUPLE)

สรุป สัญญาณขึ้นบันไดที่สร้างขึ้นสามารถเลือกจำนวนขึ้นได้จาก 3-12 ขึ้น และเลือกค่า โวลต์ต่อหนึ่งขั้นได้ตั้งแต่ 0.25 โวลต์ ถึง 10 โวลต์



รูปที่ 3.3 แสดงวงจรสร้างสัญญาณพัลส์

บทที่ 4

โครงสร้างและการทำงานวงจรขยายกำลัง (Power Amplifier)

สัญญาณชั้นบันไดและสัญญาณไฟตรงที่สร้างได้ ยังไม่สามารถนำไปใช้ในการวัดอุปกรณ์ได้ เนื่องจากยังมีระดับสัญญาณและกำลังต่ำมาก ซึ่งไม่สามารถวัดอุปกรณ์ที่ทนแรงดันและกระแสสูงได้ ดังนั้น จึงต้องนำสัญญาณทั้งสองมาทำการขยายกำลังเสียก่อน

วงจขยายสัญญาณไฟตรง

สัญญาณไฟตรงที่เราใช้เป็นแรงดันไฟเลี้ยง ให้กับอุปกรณ์สารกึ่งตัวนำในการสแกนโพลดีโกลั้นนั้น สามารถปรับแรงดันไฟเลี้ยงของแรงดันไฟตรงได้ตามค่าสัญญาณเต็มคลื่น โดยผ่านวงจรกรองกระแส (Filter) โดยแบ่งเป็น วงจขยายทางซิกนัลและซิกลบล

จากวงจร รูปที่ 4.1 ทรานซิสเตอร์ Q_1 และ Q_2 ประกอบกันเป็นวงจขยายที่มีอัตราขยาย โดยประมาณ $(R_1/R_2) * (R_3/R_4)$ ส่วน Q_3 และ Q_4 ต่อร่วมกันแบบดาร์ลิ่งตัน (Darlington) เพื่อให้สามารถจ่ายกระแสได้มาก วงจรนี้ใช้แรงดันไฟเลี้ยงได้สูงถึงประมาณ 280 โวลท์ และสามารถจ่ายกระแสได้ประมาณ 3 แอมป์ (Amp.)

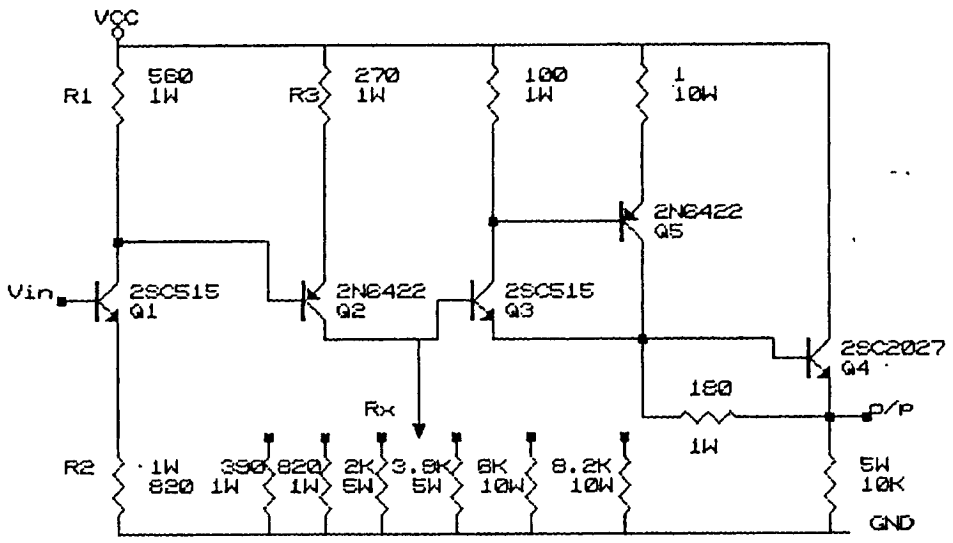
การคิดอัตราขยายของวงจร

จากสัญญาณอินพุตซึ่งมีระดับไฟตรงประมาณ 0 - 14 โวลท์ จะใช้อัตราขยายเป็น 6 ระดับ คือ

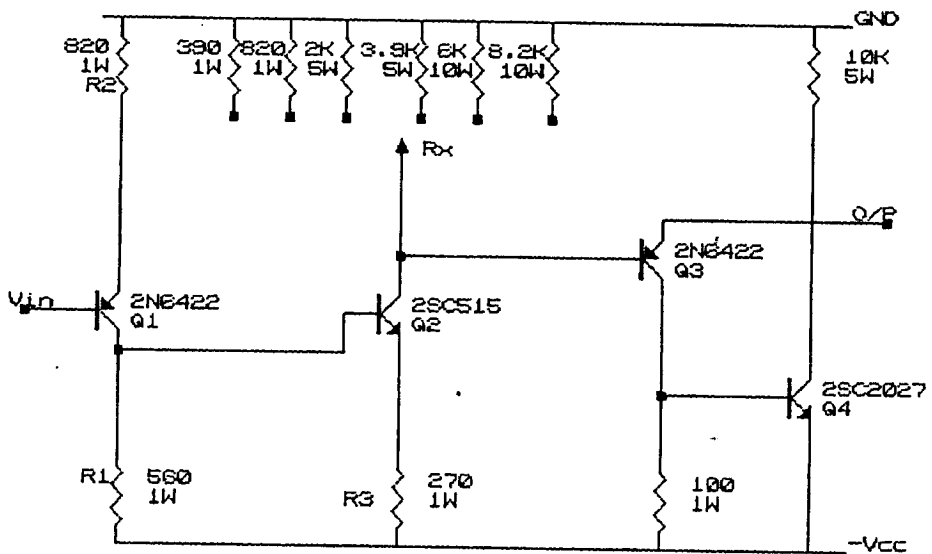
อัตราขยาย เท่ากับ 1	$R_x = 390$	โอห์ม
อัตราขยาย เท่ากับ 2	$R_x = 820$	โอห์ม
อัตราขยาย เท่ากับ 5	$R_x = 2$	กิโลโอห์ม
อัตราขยาย เท่ากับ 10	$R_x = 3.9$	กิโลโอห์ม
อัตราขยาย เท่ากับ 15	$R_x = 6$	กิโลโอห์ม
อัตราขยาย เท่ากับ 20	$R_x = 8.2$	กิโลโอห์ม

วงจขยายสัญญาณชั้นบันได

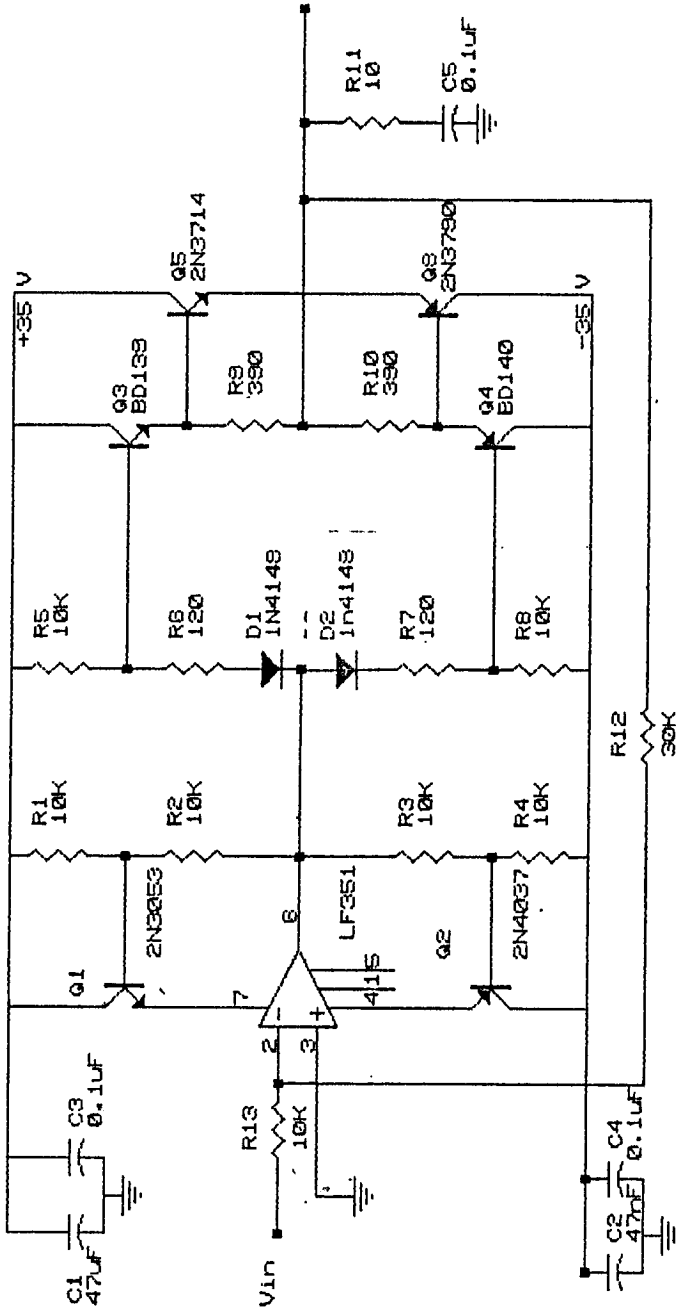
วงจขยายนี้ จะใช้ออปแอมป์ (OP Amp) ทำหน้าที่ขยายสัญญาณชั้นบันได แต่เนื่องจากออปแอมป์จะสามารถขยายสัญญาณให้เอาท์พุทได้ไม่เกินไฟเลี้ยงคือ บวก-ลบ 15 โวลท์ ซึ่งไม่พอเพียงสำหรับการวัดอุปกรณ์สารกึ่งตัวนำที่ทนแรงดันและกระแสสูงๆได้ ดังนั้น จึงเพิ่มทรานซิสเตอร์ 2 ตัว เพื่อแบ่งรับแรงดันไว้ตัวละประมาณ 15 โวลท์ เพื่อต้องการให้เอาท์พุทของวงจรมีขนาดสูงได้ถึงประมาณบวก-ลบ 30 โวลท์



รูปที่ 4.1ก วงจรขยายไฟตรงซีกบวก



รูปที่ 4.1ข วงจรขยายไฟตรงซีกลบ



รูปที่ 4.2 แสดงวงจรขยายสัญญาณขั้วมันได้

ความต้านทาน R_1, R_2, R_3 และ R_4 ทำหน้าที่แบ่งแรงดันไฟเลี้ยงบวก-ลบ 35 โวลต์ลงเหลือบวก-ลบ 17.5 โวลต์ และตกคร่อมรอยต่อเบส-อีมิเตอร์ (Base-Emitter) ของ Q_1 กับ Q_2 อีกตัวละประมาณ 0.6 โวลต์ ดังนั้นออปแอมป์จึงมีแหล่งจ่ายไฟที่ป้อนให้กับตัวเองไม่เกิน 33.8 โวลต์ และคงที่ตลอดทุกสภาวะ พิสูจน์ได้ดังนี้

$$V+ = 35 - [(35 - V_o) / 2] - 0.6$$

$$= 16.9 + V_o/2$$

$$V- = [35 - [(35 - V_o) / 2] - 0.6]$$

$$= - (16.8 - V_o/2)$$

$$V+ - V- = [16.8 + V_o/2] + [16.8 - V_o/2]$$

$$= 33.8 \text{ โวลต์}$$

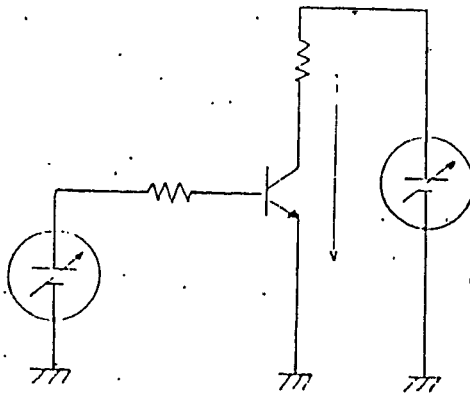
- โดยที่
- $V+$ คือ แรงดันไฟบวกที่ออปแอมป์ได้รับ
 - $V-$ คือ แรงดันไฟลบที่ออปแอมป์ได้รับ
 - V_o คือ แรงดันสัญญาณชั้นบันไดที่ออปแอมป์จ่ายออกมา

สำหรับ R_6, R_7, R_8, R_9 และ R_{10} กับ D_1 และ D_2 เป็นการไบอัสให้ทรานซิสเตอร์ที่ทำงาน ส่วนทรานซิสเตอร์ Q_3 และ Q_4 ต่อกันแบบดาร์ลิงตันเพื่อให้สามารถจ่ายกระแสได้มากขึ้น วงจรขยายสัญญาณชั้นบันไดนี้สามารถจ่ายกระแสได้สูงสุด 3 Amp และให้แรงดันได้ประมาณ 30 โวลต์

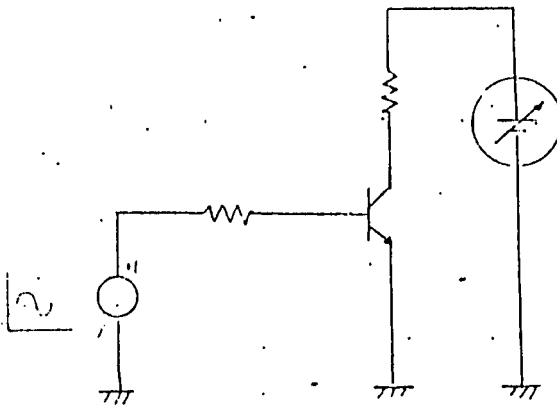
บทที่ 5

โครงสร้างและการทำงานส่วนสร้างสัญญาณในการสแกนเส้นไหลดไลน์

5.1 พิจารณาการสแกนไหลดไลน์ และ จุดปฏิบัติการของทรานซิสเตอร์
เราจะทำได้ดังรูปที่ 5.1.1 และ 5.1.2



รูปที่ 5.1.1 แสดงการไบอัส(BIAS)ทรานซิสเตอร์ในการแสดงจุดปฏิบัติการ

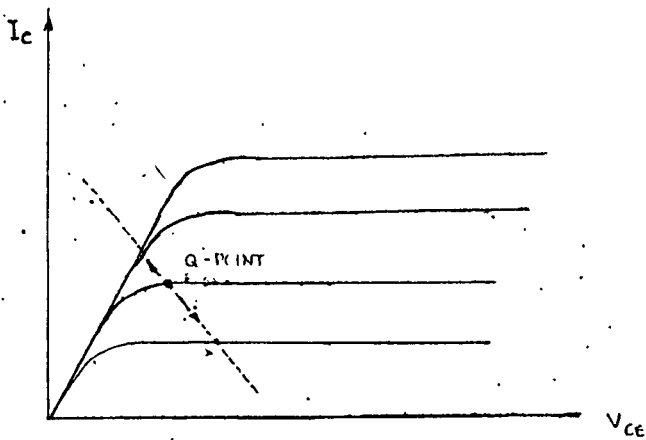


รูปที่ 5.1.2 แสดงการไบอัสทรานซิสเตอร์ในการสแกนเส้นไหลดไลน์

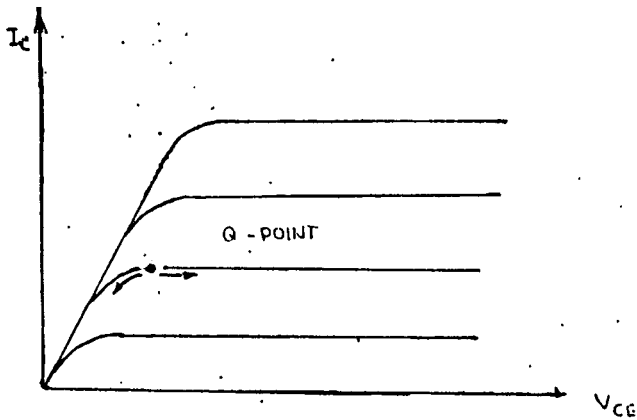
จากรูปที่ 5.1.1 เป็นการไบอัสทรานซิสเตอร์ เมื่อวัดแรงดันคอลเลคเตอร์-อิมิตเตอร์ (V_{CE}) และกระแสคอลเลคเตอร์ (I_C) โดยที่กระแสคอลเลคเตอร์เป็นแกนตั้ง และแรงดันคอลเลคเตอร์-อิมิตเตอร์เป็นแกนนอน จะทำให้กระแสเบส (I_B) เปลี่ยนแปลง และมีผลทำให้กระแสคอลเลคเตอร์และแรงดันอิมิตเตอร์เปลี่ยนแปลงไปตามสมการข้างล่าง

$$I_C = \frac{V_{CC} - V_{CE}}{R_C}$$

ส่วนการสแกนเส้นโหลดไลน์ ทำได้โดยการให้ไฟเลี้ยงไฟตรงทางขาคอลเลคเตอร์ และให้ไฟตรงคงที่ทางขาเบสไว้เป็นจุดปฏิบัติการ จากนั้น ให้สัญญาณซายน์ (SINE) ซึ่งปรับขนาดได้ทางขาเบส ซึ่งเมื่อรวมกับไฟตรงจุดปฏิบัติการ จะได้เส้นโหลดไลน์ซึ่งมีความยาวของเส้น ตามขนาดสัญญาณซายน์ แสดงในรูปที่ 5.1.3 และ 5.1.4

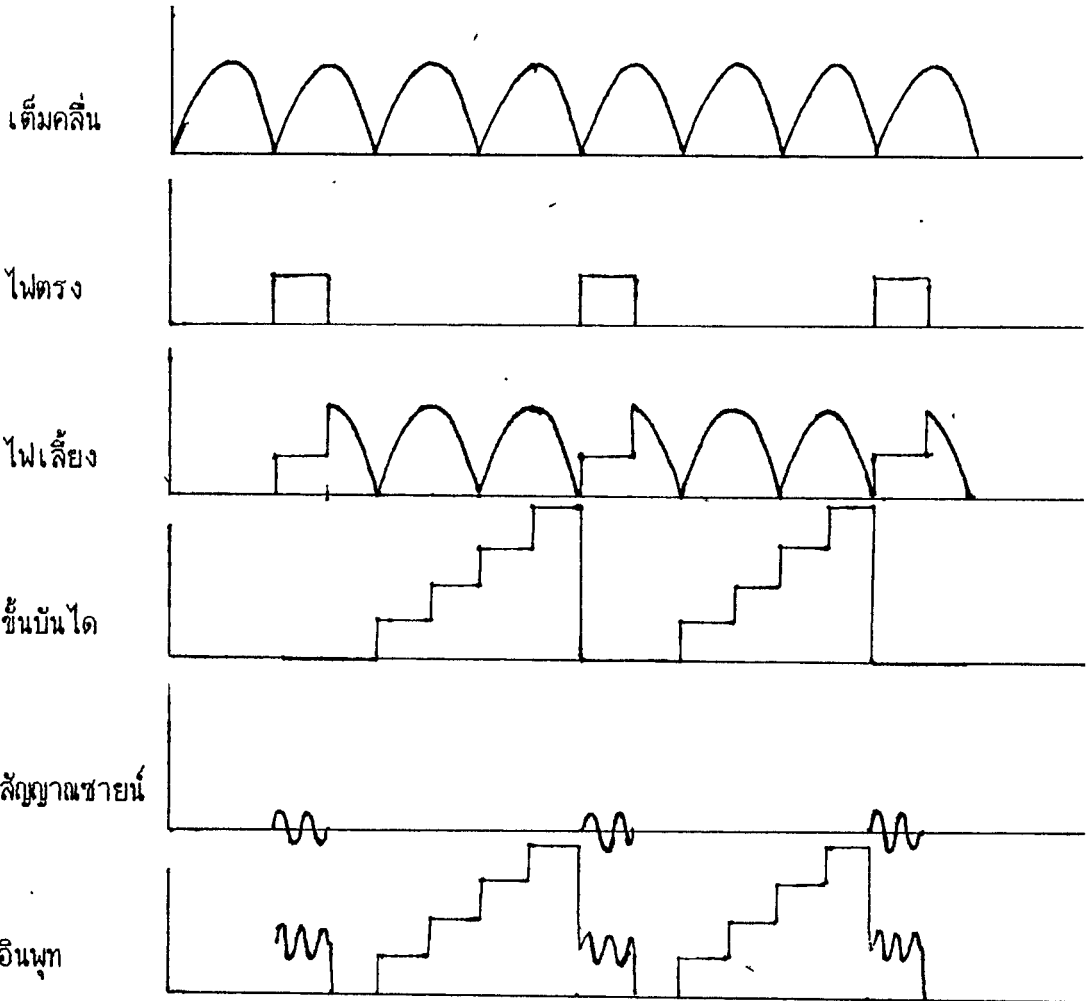


รูปที่ 5.1.3 แสดงการเคลื่อนที่ของจุดปฏิบัติการ เมื่อเปลี่ยนค่าระดับไฟเลี้ยงอินพุท



รูปที่ 5.1.4 แสดงการเคลื่อนที่ของจุดปฏิบัติการ เมื่อเปลี่ยนค่าระดับไฟตรงทางไฟเลี้ยง

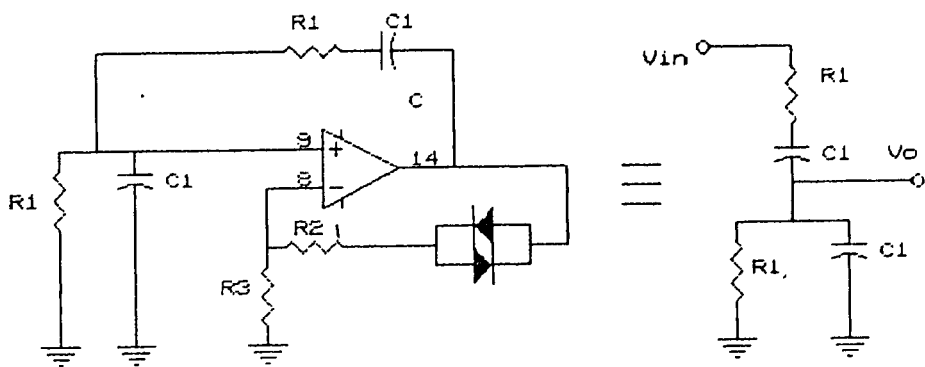
ในการสแกนโพลต์ไลน์ เราต้องทำการมัลติเพล็กซ์สัญญาณทางด้านอินพุท และทำการตัดต่อสัญญาณด้านไฟเลี้ยง สามารถดูได้จากไดอะแกรมของเวลาตามรูปที่ 5.1.5



รูปที่ 5.1.5 แสดงไดอะแกรมเวลาของสัญญาณที่ใช้ในการสแกนเส้นคุณสมบัติพร้อมด้วยโพลต์ไลน์

5.2 พิจารณาทางด้านอินพุท

ทางด้านอินพุทจะเป็นสัญญาณชั้นบันได กับวงจรสร้างสัญญาณชายน้ชนิดเวียนบริดจ์ (Wien bridge oscillator) ผ่านวงจรวกสัญญาณ (Summing Amp) โดยสามารถเลือกชั้นบันไดได้ตั้งแต่ 3 ถึง 12 ชั้น และเลือกกระตบโวลเตจของแต่ละชั้นบันไดได้ตั้งแต่ 0.25 V ถึง 10 V สำหรับวงจรถ้าเนิดสัญญาณชายน้สามารถเลือกได้ 4 ความถี่ คือ 500 เฮิรต์, 1 กิโลเฮิรต์, 5 กิโลเฮิรต์ และ 10 กิโลเฮิรต์



รูปที่ 5.2.1 แสดงวงจรสร้างสัญญาณชายน้เวียนบริดจ์

จากวงจรรูปที่ 5.2.1 จะหาค่าของ V_o / V_{in} ได้คือ

$$\frac{V_o}{V_{in}} = \frac{s/R_1 C_1}{s^2 + \frac{3s}{R_1 C_1} + \left(\frac{1}{R_1 C_1}\right)^2}$$

เปรียบเทียบกับสมการมาตรฐาน

$$b(s) = \frac{b \left(\frac{\omega_0}{Q}\right) s}{s^2 + \frac{\omega_0 s}{Q} + \omega_0^2}$$

- โดยที่
- ω_0 = ความถี่ที่ออสซิลเลท
 - Q = ค่าที่บอกถึงการตอบสนองวงจรในระยะเวลาสั้น
 - b = ค่าอัตราขยาย
- ดังนั้นจะได้
- $\omega_0 = 1/R_1 C_1$
 - $Q = 1/3$
 - $B = 1/3$

ดังนั้นถ้าจะให้เกิดการออสซิลเลทในสภาวะคงที่ วงจรขยายสัญญาณจะต้องมีค่าขยายเท่ากับ 3 ดังนั้น

$$R_2/R_3 = 2$$

สำหรับความถี่ที่ใช้

500 เฮิรต์	ใช้	$R = 30 \text{ k}$,	$C = 15 \text{ nF}$
1 กิโลเฮิรต์	ใช้	$R = 15 \text{ k}$,	$C = 15 \text{ nF}$
5 กิโลเฮิรต์	ใช้	$R = 3.3 \text{ k}$,	$C = 15 \text{ nF}$
10 กิโลเฮิรต์	ใช้	$R = 1.5 \text{ k}$,	$C = 15 \text{ nF}$

5.3 พิจารณาทางด้านไฟเลี้ยง

ทางด้านไฟเลี้ยง ในกรณีที่เลือกโหลดไลน์ จะมี 2 สัญญาณ คือ สัญญาณเต็มคลื่นได้จาก เครื่องปรับระดับแรงดันสลับที่ผ่านวงจรเรียงกระแส และ สัญญาณไฟตรง จะสลับกันทำหน้าที่เป็นไฟเลี้ยงให้กับอุปกรณ์ที่จะวัดด้วยวงจรตัดต่อ โดยในกรณีที่สัญญาณอินพุทเป็นซึ้นบันได จะใช้สัญญาณเต็มคลื่นเป็นไฟเลี้ยง ส่วนในกรณีที่สัญญาณอินพุทเป็นไซน์ จะใช้สัญญาณไฟตรงเป็นไฟเลี้ยง สำหรับในกรณีที่ไมเลือกโหลดไลน์ จะมีแต่สัญญาณซึ้นบันไดกับสัญญาณเต็มคลื่นเท่านั้น

การตัดสัญญาณเต็มคลื่นกับสัญญาณไฟตรงจะใช้ตัวเชื่อมโยงทางแสง ซึ่งจะมีไทรแอก (Triac) เป็นตัวผ่านสัญญาณเต็มคลื่น สัญญาณที่ใช้ควบคุมจะมาจากสัญญาณบันไดซึ้นสุดท้ายจาก ดี-ฟลิปฟลอป ส่วนสัญญาณไฟตรงจะถูกตัดต่อโดยใช้ไอซี 4066 แล้วเข้าวงจรขยายไฟตรง สัญญาณควบคุมก็มาจากสัญญาณซึ้นบันไดซึ้นสุดท้ายเหมือนกัน

จากไดอะแกรมของเวลาจะเห็นว่าสัญญาณเต็มคลื่นหนึ่งลูกจะเท่ากับสัญญาณซึ้นบันได 2 ซึ้น ส่วนการสแกนโหลดไลน์ต้องสแกนที่สัญญาณเต็มคลื่นจากระดับ ๑ โวลท์ ไปจนถึงยอด ถ้าไม่เริ่มจาก ๑ โวลท์ คือ เริ่มจากยอด ก็จะหน่วงเวลาไปอีกครึ่งสัญญาณเต็มคลื่น ส่วนสัญญาณไฟตรงและสัญญาณไซน์จะใช้คาบเวลาเท่ากับครึ่งลูกของสัญญาณเต็มคลื่น

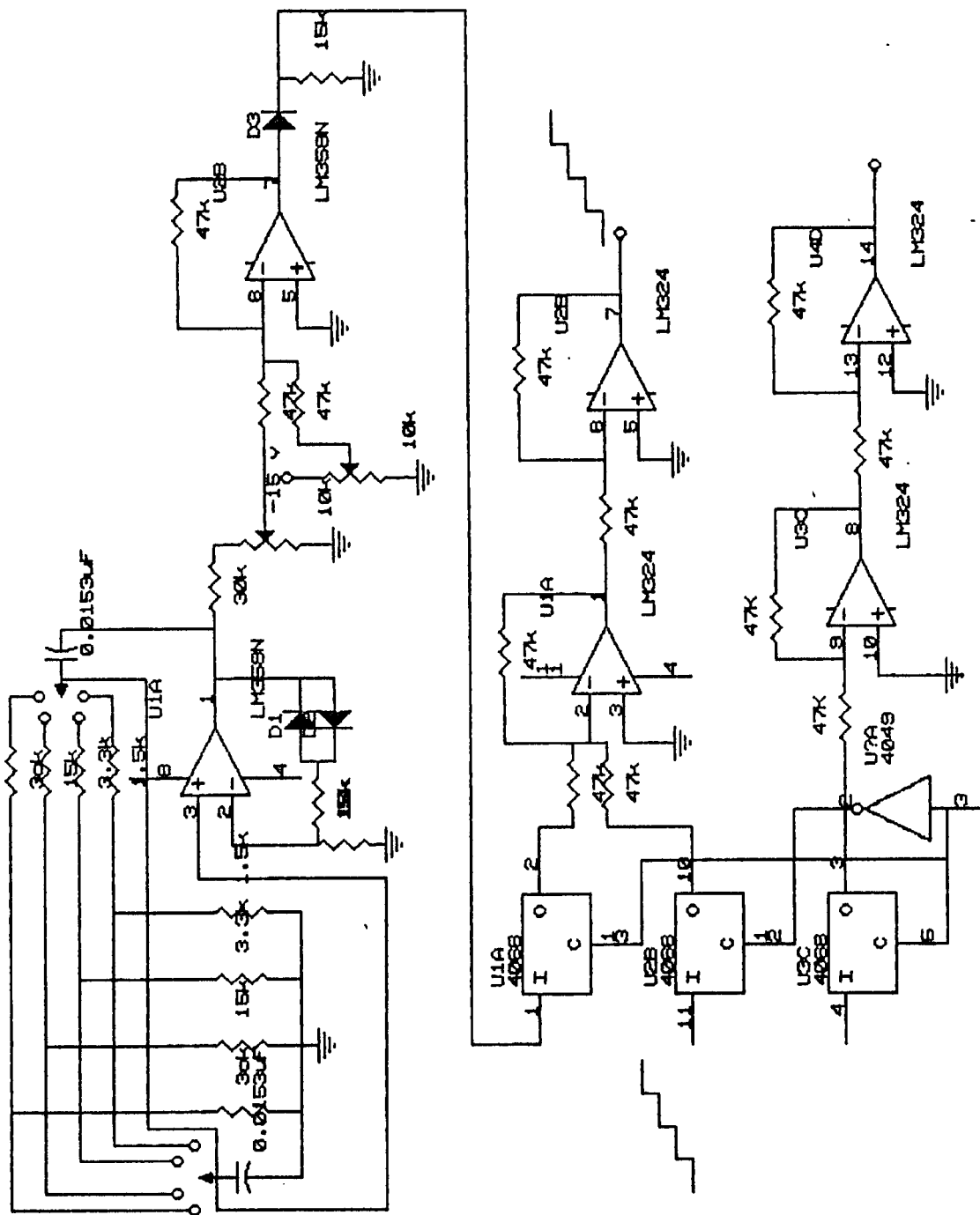
5.4 วงจรมองกัน

วงจรมองกันเป็นวงจรที่ใช้จำกัดกระแส (limit current) เพื่อป้องกันการดึงกระแสของอุปกรณ์ หรือในกรณีที่ลัดวงจรวงจร (short circuit) การมองกันจะแบ่งเป็น 2 อย่าง

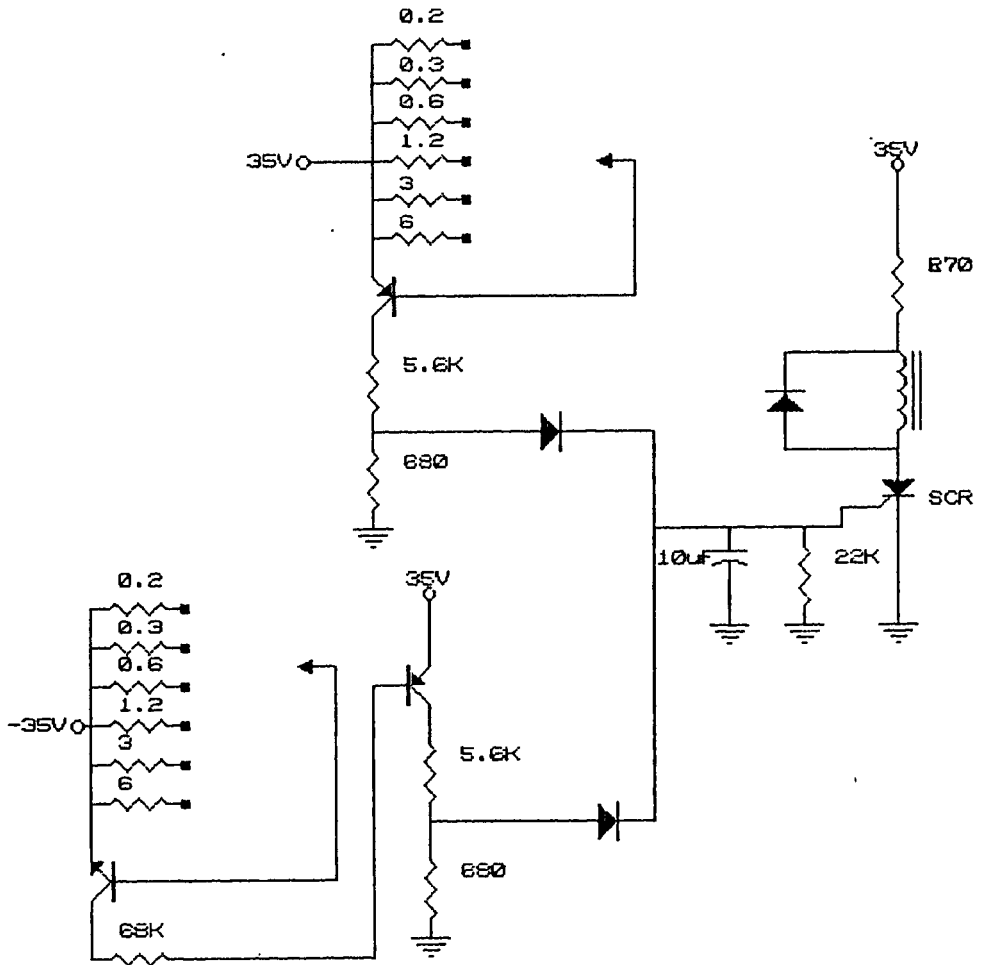
1. การมองกันวงจรสัญญาณซึ้นบันได จะจำกัดกระแสไว้ 6 ค่า คือ 100 mA, 200 mA, 500 mA, 1 A, 2 A และ 3 A ตามวงจรรูปที่ 5.4.1

จากวงจรรูปที่ 5.4.1 ถ้ามีกระแสไหลผ่านความต้านทานจำกัดกระแส แล้วทำให้ค่าของ V_{ce} มากกว่าหรือเท่ากับ ๑.6 โวลท์ จะทำให้ทรานซิสเตอร์ทำงานกระแสและไหลไปทริก (Trig) ขาเกตของเอสซีอาร์ (SCR) ทำให้รีเลย์ (Relay) ทำงาน ตัดสัญญาณซึ้นบันไดออกจากวงจร การทำงานทั้งภาคบวกและลบจะเหมือนกัน

2. การมองกันสัญญาณไฟเลี้ยง คือ สัญญาณเต็มคลื่นและสัญญาณไฟตรง โดยจะใช้เซอร์คิตเบรคเกอร์ (circuit breaker) 1.5 A



รูปที่ 5.2.2 แสดงวงจรสร้างสัญญาณชานซ์และรวมสัญญาณ



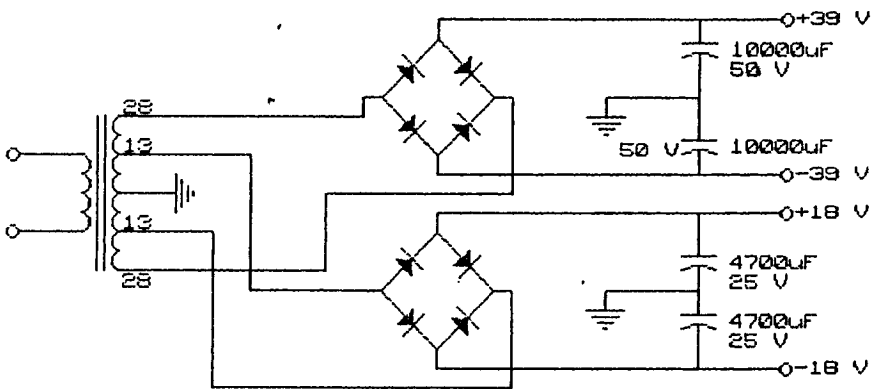
รูปที่ 5.4 แสดงวงจรจำกัดกระแส

บทที่ 6

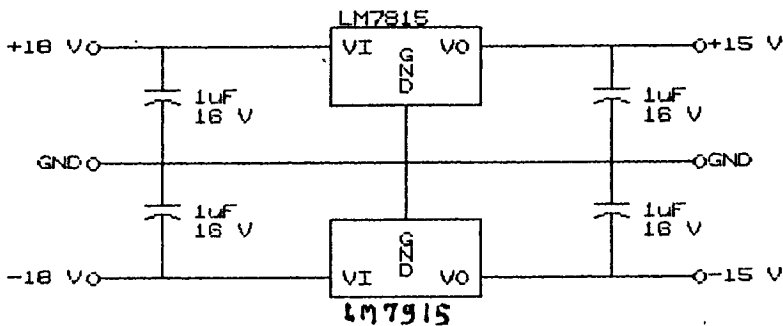
โครงสร้างและการทำงานของวงจรจ่ายไฟเลี้ยงหลัก (Power Supply)

ในส่วนของวงจรจ่ายไฟเลี้ยงนี้ เราจ่ายให้กับวงจรสร้างสัญญาณและวงจรขยายกำลัง เราแบ่งวงจรจ่ายไฟเลี้ยงออกเป็น 4 ชุด คือ

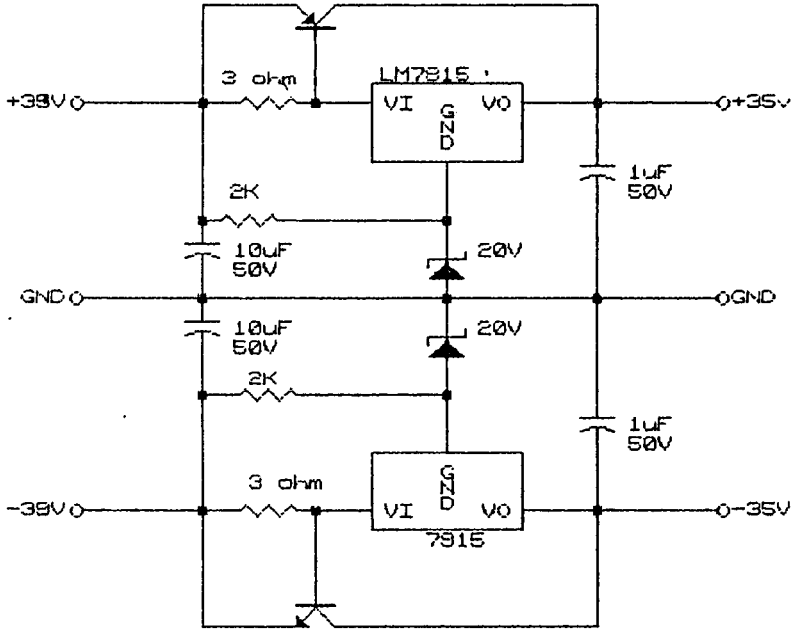
- สำหรับจ่ายให้ วงจรสร้างสัญญาณชั้นบันได ใช้ไฟ +15 และ -15 โวลต์
- สำหรับจ่ายให้ วงจรขยายกำลังของสัญญาณชั้นบันไดใช้ไฟ +35 และ -35 โวลต์
- สำหรับจ่ายให้ วงจรขยายกำลังไฟตรง ใช้ไฟ บวก-ลบ 28 โวลต์ ถึง บวก-ลบ 280 โวลต์
- และสำหรับจ่ายให้ วงจรสร้างสัญญาณในการสแกนบนจอมอนิเตอร์ใช้ไฟ +5 โวลต์ และ +15 และ -15 โวลต์ ซึ่งได้จากวงจรจ่ายไฟเลี้ยงสร้างสัญญาณชั้นบันได



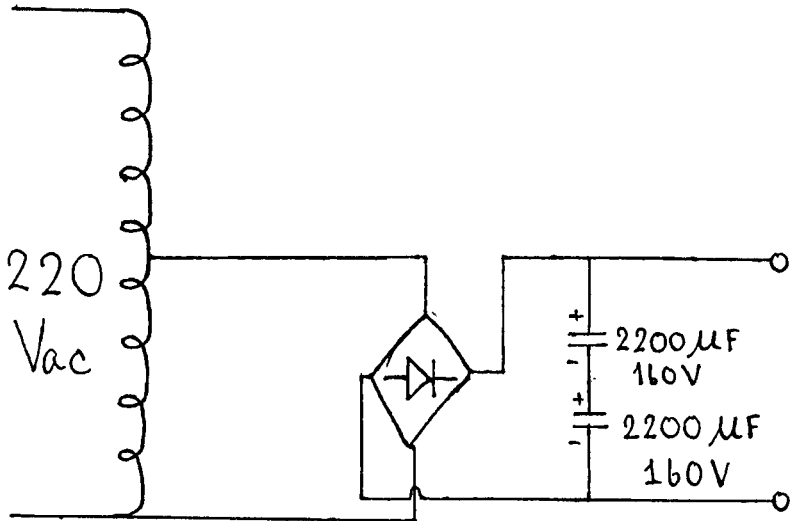
รูปที่ 6.1 วงจรสัญญาณไฟอินพุทของวงจรไฟเลี้ยงชั้นบันได กับขยายกำลังชั้นบันได



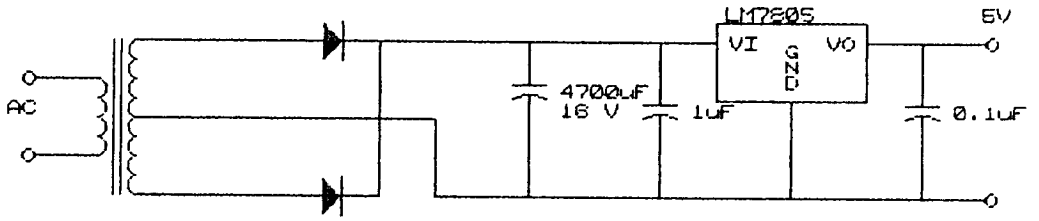
รูปที่ 6.2 วงจรจ่ายไฟเลี้ยงสร้างสัญญาณชั้นบันได



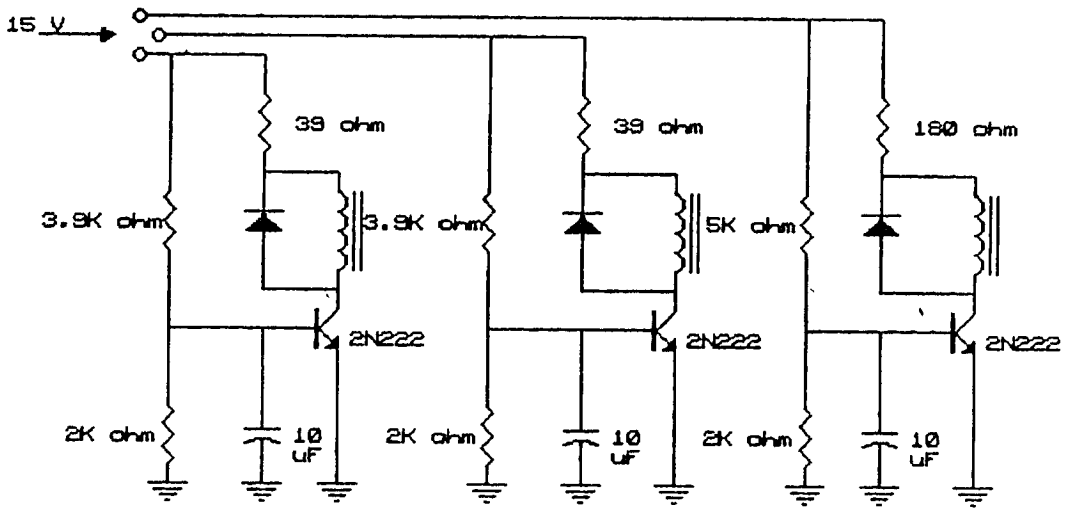
รูปที่ 6.3 วงจรจ่ายไฟเลี้ยงขยายกำลังขึ้นบันได



รูปที่ 6.4 วงจรไฟเลี้ยงขยายกำลังไฟตรง



รูปที่ 6.5 วงจรไฟเลี้ยงในการสแกนจอคอมพิวเตอร์



รูปที่ 6.6 แสดงวงจรสัญญาณควบคุมรีเลย์

บทที่ 7

การทำงานของภาคแสดงผลออกจอมอนิเตอร์

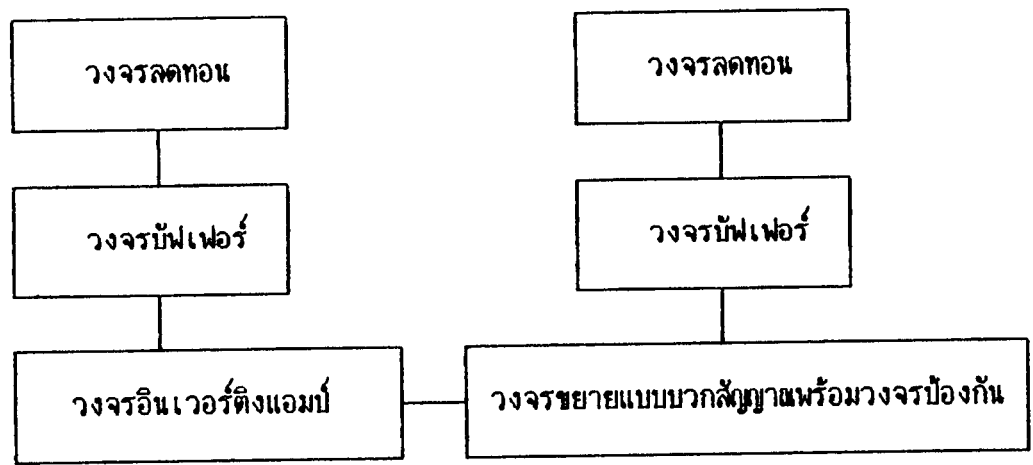
การแสดงผลออกจอมอนิเตอร์นั้น เราสามารถแบ่งวงจรออกเป็นส่วนย่อยได้ 3 ส่วน คือ

1. ส่วนบัฟเฟอร์ ส่วนลดทอนสัญญาณ ส่วนวงจรขยายแบบรวมสัญญาณ และวงจรขยาย
2. ส่วนแปลงสัญญาณ ส่วนเก็บข้อมูล และส่วนวงจรควบคุม
3. ส่วนแสดงข้อมูล และส่วนสร้างสัญญาณเพื่อนำข้อมูลออกจอมอนิเตอร์

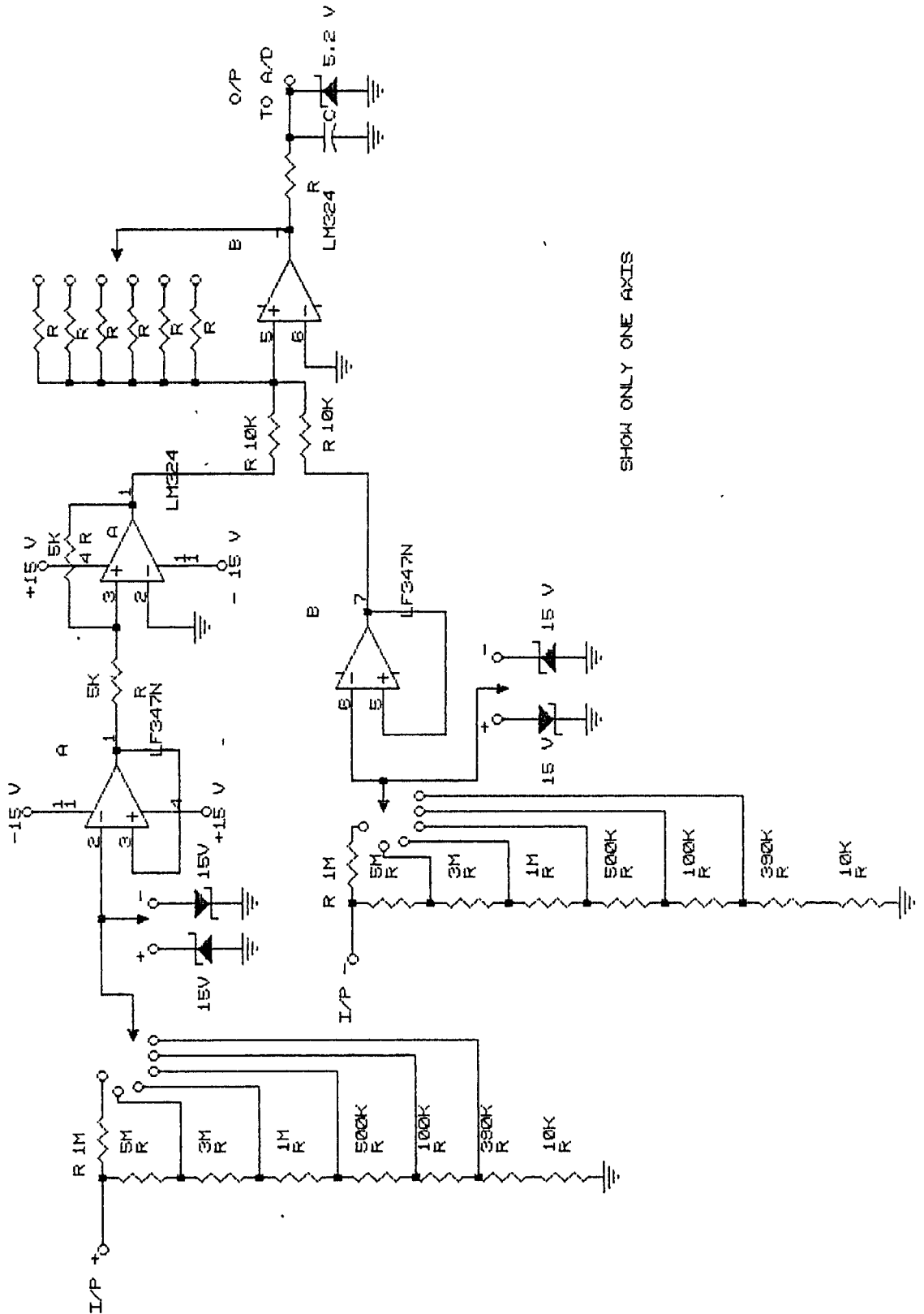
7.1 ส่วนบัฟเฟอร์ ส่วนลดทอนสัญญาณ

ปรกติในเครื่องมือวัดนั้น อินพุทอิมพีแดนซ์จะมีค่าที่สูงๆ ดังนั้น ก่อนนำข้อมูลแสดงผลควรจะต้องผ่านวงจรบัฟเฟอร์ ในที่นี้เราใช้เพทออปแอมป์ต่อแบบนอน-อินเวอร์ตึงแอมป์ที่มีอัตราขยายเท่ากับ 1 ซึ่งจะทำให้มีอินพุทอิมพีแดนซ์สูงมาก และเนื่องจากว่าออปแอมป์สามารถรับอิมพุทได้สูงสุดได้ไม่เกินไฟเลี้ยงซึ่งเราใช้บวกลบ 15 โวลท์ ในขณะที่อินพุทที่วัดจริงสามารถมีค่าสูงได้ถึงบวกลบ 300 โวลท์ จึงต้องมีวงจรลดทอนสัญญาณโดยใช้ความต้านทานแบ่งแรงดัน และเนื่องจากอินพุทอิมพีแดนซ์มีค่าสูงมากเราจึงสามารถใช้ความต้านทานค่าสูงๆในการลดทอนได้ และใช้ซีเนอร์ไดโอด 15 โวลท์ เพื่อป้องกันไม่ให้สัญญาณอินพุทของออปแอมป์มีขนาดเกินบวกลบ 15 โวลท์

สัญญาณลดทอนจากเอาต์พุทของออปแอมป์จะนำไปเข้าวงจรขยายแบบรวมสัญญาณ โดยมีสัญญาณสัญญาณหนึ่งถูกกลับเฟสให้เป็นลบ เมื่อนำมาบวกกันจะได้สัญญาณซึ่งหักล้างกัน ส่วนอัตราขยายของวงจรขยายสามารถปรับให้มากหรือน้อยได้ ที่ภาคเอาต์พุทของวงจรขยายแบบรวมสัญญาณ จะมีไดโอดและซีเนอร์ไดโอด 5.1 โวลท์เพื่อให้เอาต์พุทมีค่าอยู่ระหว่าง 0 ถึง 5 โวลท์เพื่อป้องกันอินพุทของภาคถัดไป และมีอาร์ซีฟิลเตอร์ ซึ่งสามารถเขียนผังการทำงานของส่วนนี้ได้ดังนี้



รูปที่ 7.1.1 แสดงผังการทำงานเฉพาะทางแกนเดียว



SHOW ONLY ONE AXIS

รูปที่ 7.1.2 แสดงวงจรลดทอนที่ใช้งาน

7.2 ส่วนแปลงข้อมูล และเก็บข้อมูลพร้อมทั้งวงจรควบคุม

สัญญาณโวลเตจที่ได้จากวงจรคทอนนั้น จะนำไปเข้าวงจรแปลงสัญญาณอนาลอกเป็นดิจิตอล แล้วจึงนำค่าที่ได้เก็บเข้าสู่หน่วยความจำแรม เพื่อเตรียมแสดงผลบนจอ ซึ่งจะแบ่งเป็นข้อย่อยได้ คือ

7.2.1 ลักษณะการทำงานของเอดูติที่ใช้งาน

อุปกรณ์ในการแปลงสัญญาณที่ใช้จริงคือเบอร์ ADC 0820 ซึ่งใช้เวลาในการแปลงสัญญาณเพียง 4.5 ไมโครวินาที ซึ่งมีการทำงานแบบฮาล์ฟแฟลช(half flash)

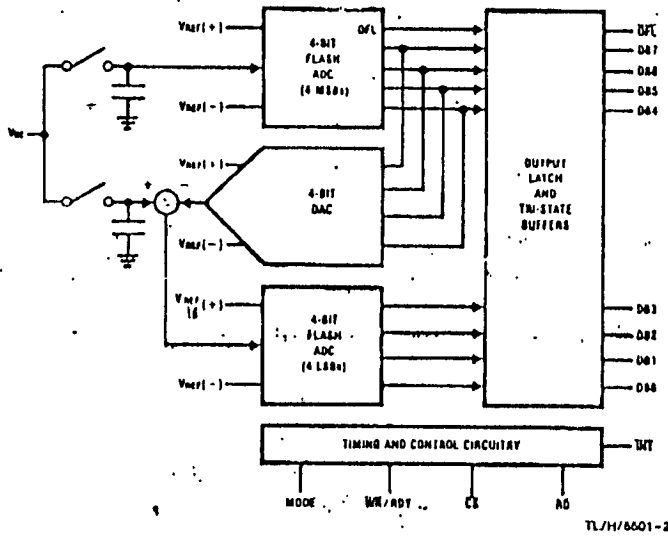


FIGURE 1

รูปที่ 7.2.1.1 ฟังแสดงการต่อและหน้าที่การทำงานของ เอดูติ 0820

ซึ่งประกอบด้วยส่วนต่างดังต่อไปนี้

1. วงจรแฟลช 4 บิตนัยสำคัญสูงสุด (most significant flash)
2. วงจรแปลงดิจิตอล 4 บิตเป็นสัญญาณอนาลอก
3. วงจรแฟลช 4 บิตนัยสำคัญต่ำสุด (least significant flash)
4. วงจรควบคุม
5. วงจรเอาท์พุทแลทช์และไตรสเททบัฟเฟอร์ (Tri-state buffer)

1. วงจรแฟลช 4 บิตนัยสำคัญสูงสุด

ประกอบด้วย

1. คอมพาราเรเตอร์ 15 ตัว และค่าความต้านทานแบ่งแรงดัน 15 ตัว เพื่อเป็นแรงดันอ้างอิงให้กับคอมพาราเรเตอร์ทั้ง 15 ตัว

2. วงจรถอดรหัส

มีหลักการดังนี้ เมื่อมีสัญญาณอินพุตเข้ามา คอมพาราเรเตอร์จะทำการเปรียบเทียบแรงดันอินพุตกับแรงดันอ้างอิงค่าต่างๆ จนได้ค่าเอาต์พุตหนึ่งค่า แล้วจะผ่านเข้าสู่วงจรถอดรหัส ให้ได้เป็นสัญญาณไบนารี 4 บิตนัยสำคัญสูงสุด

2. วงจรแปลงสัญญาณดิจิตอล 4 บิตเป็นอนาลอก

โครงสร้างเป็นวงจรอนาลอกเป็นดิจิตอลขนาด 4 บิต มีหน้าที่แปลงสัญญาณดิจิตอลขนาด 4 บิต จากวงจรส่วนแฟลช 4 บิตนัยสำคัญสูงสุดให้เป็นสัญญาณอนาลอก เพื่อจะนำไปสู่วงจรแฟลช 4 บิตนัยสำคัญต่ำสุด

3. วงจรแฟลช 4 บิตนัยสำคัญต่ำสุด

ประกอบด้วย

1. คอมพาราเรเตอร์ 15 ตัวและความต้านทานแบ่งแรงดันอ้างอิงชุดเดียวกับที่ใช้ในวงจรแฟลช 4 บิตนัยสำคัญสูงสุด

2. วงจรถอดรหัส

มีการทำงานดังนี้ แรงดันที่ได้จากวงจรแปลงสัญญาณดิจิตอล 4 บิตเป็นสัญญาณอนาลอก จะถูกนำมาเปรียบเทียบกับแรงดันอ้างอิง ซึ่งจะทำได้ค่าเอาต์พุตออกมาหนึ่ง และผ่านวงจรถอดรหัสซึ่งจะทำการถอดรหัสสัญญาณจากคอมพาราเรเตอร์ให้เป็นสัญญาณไบนารี 4 บิตนัยสำคัญต่ำสุด

4. วงจรควบคุม

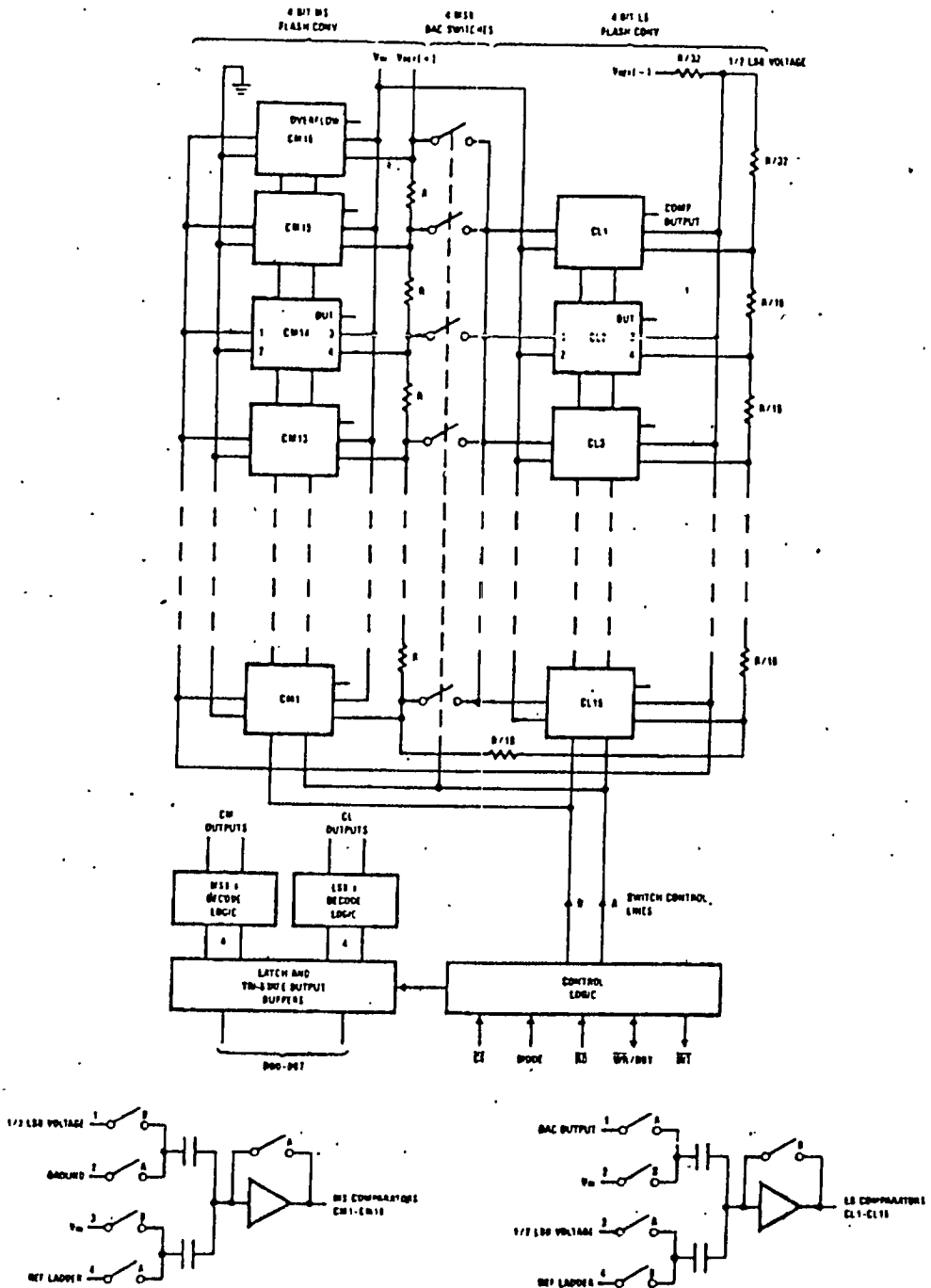
วงจรมีทำหน้าที่รับสัญญาณควบคุมสัญญาณจากภายนอก เพื่อนำมาควบคุมการทำงานภายในระบบให้ถูกต้อง เช่น สัญญาณการเขียน เป็นต้น

5. วงจรเอาต์พุตแลทซ์และไตรสเตทบัฟเฟอร์

วงจรมีทำหน้าที่คงค่าของสัญญาณดิจิตอลเอาต์พุตทั้ง 8 บิตไว้ในขณะที่ยังไม่ได้แปลงสัญญาณในครั้งต่อไป และเมื่อวงจรส่วนนี้ไม่ทำงาน ก็จะมีมีความต้านทานสูงมาก ทำให้ตัดขาดจากดาต้าบัสฝั่งการทำงานของวงจรในภาคเอ-ทู-ดีแสดงได้ดังรูป 7.2.1.2

เอ-ทู-ดี ๑๘๒๑ นั้น การแปลงอนาลอกเป็นดิจิตอล ใช้ 4 บิตแฟลช 2 ชุด ในการทำให้ได้ดิจิตอล 8 บิต แต่ละแฟลชจะใช้ 15 คอมพาราเรเตอร์ เพื่อเปรียบเทียบกับสัญญาณอินพุตซึ่งไม่รู้ค่ากับสัญญาณอ้างอิง เพื่อให้ได้สัญญาณดิจิตอล 4 บิต

แฟลชชุดแรก จะทำให้สัญญาณดิจิตอล 4 บิตนัยสำคัญสูง ผ่านเข้าวงจรแปลงสัญญาณดิจิตอลเป็นอนาลอกเพื่อสร้างสัญญาณอนาลอก(มีติ-ทู-เอ ภายใน) เพื่อนำไปหักล้างกับสัญญาณอินพุต และค่าแตกต่างของสัญญาณจะถูกแปลงเป็นดิจิตอล 4 บิตนัยสำคัญต่ำโดยแฟลชชุดที่ 2 ซึ่งเมื่อรวมกับชุดแรกแล้วก็จะ เป็น 8 บิต

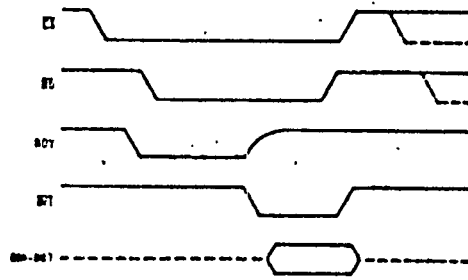


รูปที่ 7.2.1.2 แสดงผังการทำงานของเอ-ที-ดี

เอ-ที-ดี ๐82๐ มีวิธีการต่อพื้นฐานอยู่ 2 วิธีคือ

1. โหมดการอ่าน

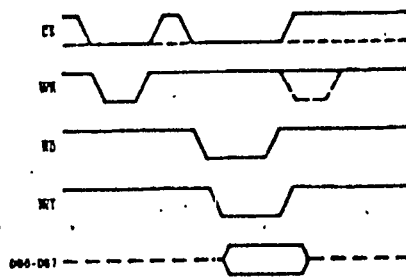
เมื่อขาโหมด(MODE)ต่อกับกราวด์ การแปลงก็จะถูกปรับให้อยู่ในโหมดการอ่าน(RD) การแปลงจะสมบูรณ์โดยการทำให้สัญญาณการอ่านมีระดับต่ำ(LOW) จนกระทั่งสัญญาณข้อมูลปรากฏออกมา และสัญญาณอินเตอร์รัพท์(INT) จะมีระดับต่ำที่ตอนท้ายของการแปลงดังรูปที่ 7.2.1.3



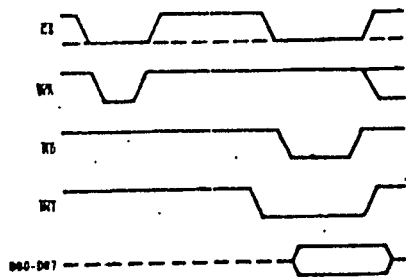
รูปที่ 7.2.1.3 แผนภูมิเวลาโหมดการอ่านชา 7 เป็นระดับต่ำ

2. โหมดเขียน-อ่าน

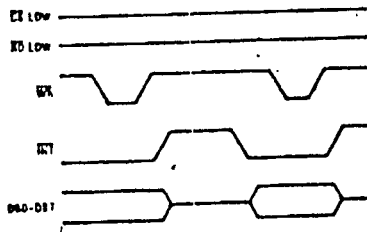
เมื่อชาโหมดต่อกับสัญญาณระดับสูง(HIGH) การแปลงก็จะถูกตั้งให้อยู่ในโหมดการเขียน-อ่าน ซึ่งมีสัญญาณควบคุมต่างๆ 3 แบบ ดังรูป 7.2.1.4



รูปที่ 7.2.1.4 ก โหมดเขียนอ่านเมื่อชา 7 เป็นระดับสูงและ $T_{RD} < T_2$



รูปที่ 7.2.1.4 ข โหมดเขียนอ่านเมื่อชา 7 เป็นระดับสูงและ $T_{RD} > T_2$



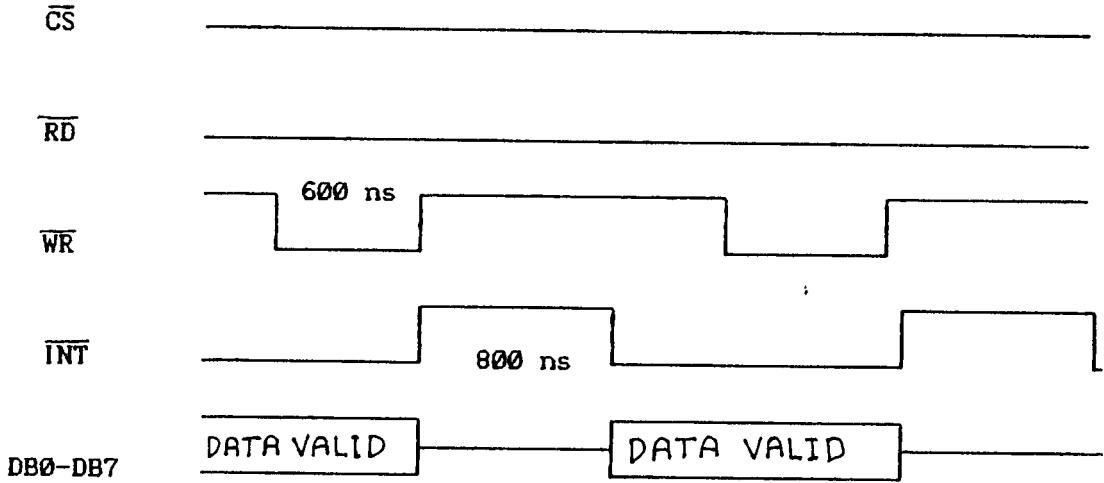
รูปที่ 7.2.1.4 ค โหมดเขียนอ่านเมื่อขา 7 เป็นระดับสูงและเป็นการทำงานตามลำดับ

ในการใช้งาน จะใช้ในโหมดเขียนอ่านเมื่อขา 7 เป็นระดับสูงและเป็นการทำงานตามลำดับ สิ่งแรกที่เราต้องสร้างเพื่อไปควบคุมเอาต์พุตเบอร์นี้คือ ความถี่ของสัญญาณที่ให้เอ-ทู-ดีส์ข้อมูล คาบของสัญญาณที่เข้ามา มีความถี่ประมาณ 200 Hz (สัญญาณครบ 1 รอบ เพื่อสแกนอุปกรณ์ 1 ชิ้น) และใน 1 ชิ้นเราจะให้ความละเอียดทางแนวนอน 256 จุด ซึ่งจะต้องใช้สัญญาณนาฬิกาที่ใช้สุมไม่น้อยกว่า 512 KHz ซึ่งเราใช้ประมาณ 100 KHz สร้างโดยใช้ไอซีเบอร์ 555 สัญญาณนาฬิกาที่ได้นำไปเข้าไอซีโมโนสเตเบิลเบอร์ 74LS123 เพื่อสร้างสัญญาณที่มีช่วงระดัต่ำประมาณ 600 นาโนวินาที เพื่อใช้เป็นสัญญาณให้เอ-ทู-ดีทำงาน

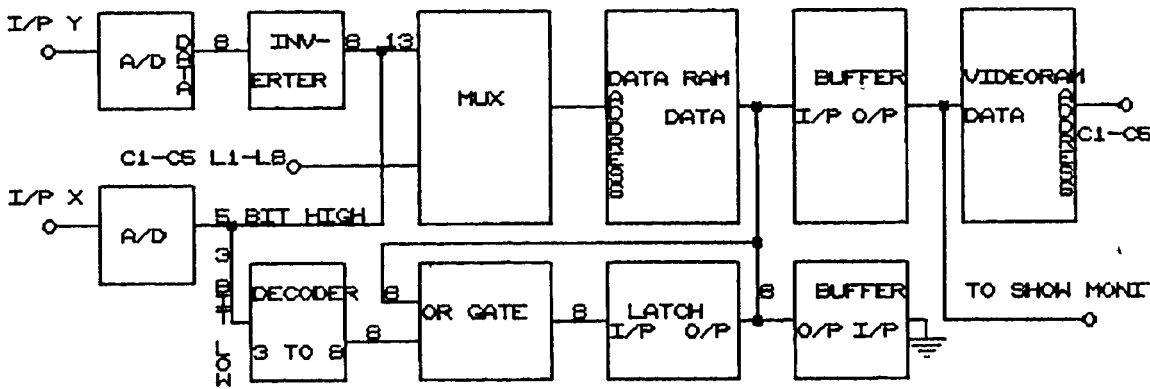
สัญญาณควบคุมที่ต้องใช้เป็นดังนี้

1. สัญญาณ \overline{CS} ต้องเป็นระดับต่ำเพื่อให้เอ-ทู-ดีทำงานได้
2. สัญญาณ \overline{RD} ต้องเป็นระดับต่ำเพื่อให้ส่วนไทรสเทททำงานคือ สามารถส่งข้อมูลออกไปได้ตลอดเวลา
3. สัญญาณ \overline{INT} ถูกควบคุมจากภายในของเอ-ทู-ดี 0820
4. สัญญาณ \overline{WR} การแปลงจะเริ่มต้นเมื่อสัญญาณ \overline{WR} เปลี่ยนระดับจากสูงมาเป็นต่ำ แล้วเป็นสูง ช่วงระยะประมาณ 600 นาโนวินาที หลังจากนั้น 800 นาโนวินาทีสัญญาณที่ถูกแปลงแล้วจะเริ่มถูกส่งมา และจะถูกค้างค่าไว้ที่เอาต์พุทภายในตัวเอ-ทู-ดี

จากแผนภูมิเวลาการทำงานของแต่ละสัญญาณที่เราทราบ เราจำเป็นต้องออกแบบเพียงสัญญาณเดียวคือ สัญญาณ \overline{WR} ซึ่งเราสร้างจากโมโนสเตเบิลโดยใช้ไอซีเบอร์ 74LS123 ค่าความต้านทานและตัวเก็บประจุหาได้จากตาราง โดยให้คาบเวลาเป็น 600 ns จะใช้ความต้านทาน 2.4 กิโลโอห์ม และตัวเก็บประจุค่า 500 พิโคฟารัด



รูปที่ 7.2.1.5 แสดงผังเวลาของสัญญาณของเอ-ที-ดี

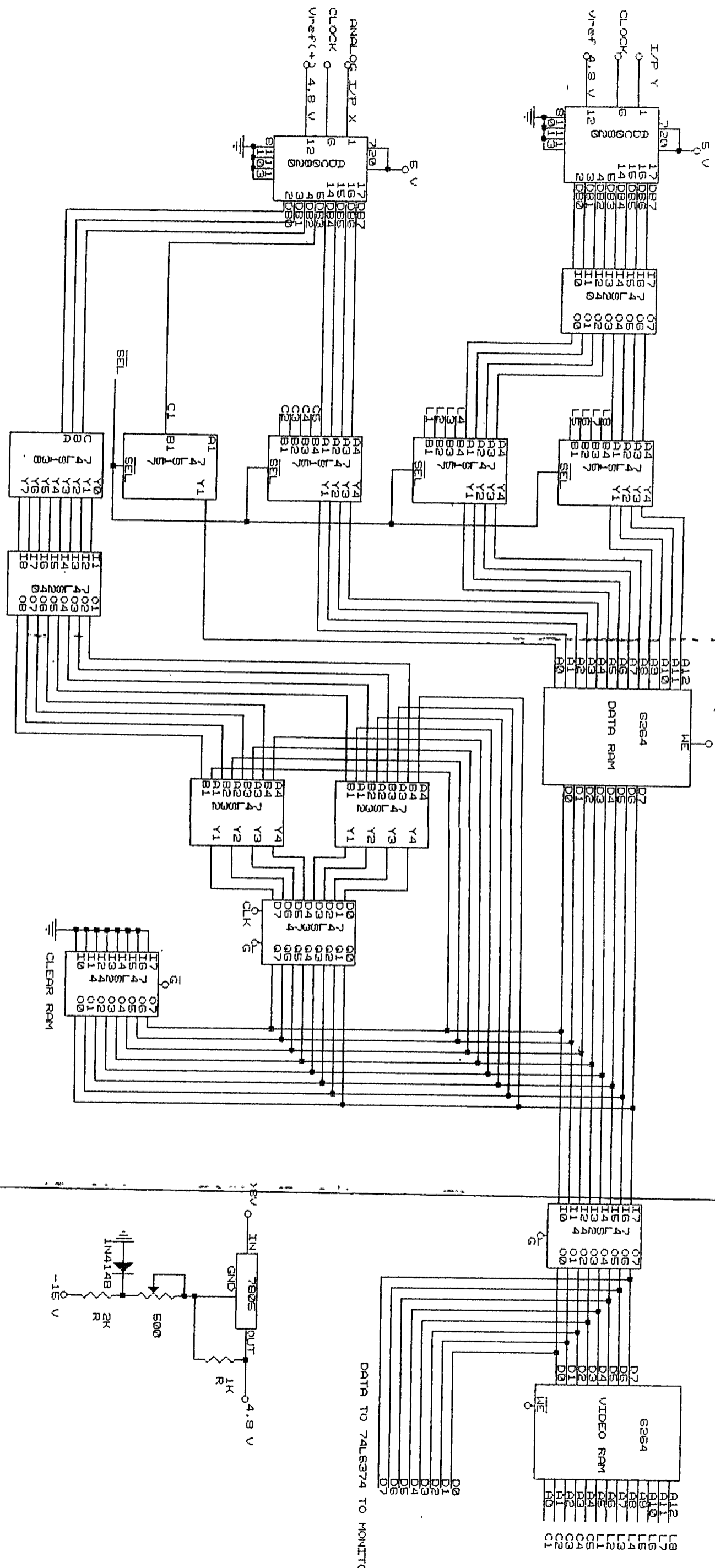


รูปที่ 7.2.2.1 แสดงผังของวงจรเก็บข้อมูลเข้าสู่หน่วยความจำแรม

7.2.2 ส่วนเก็บข้อมูล

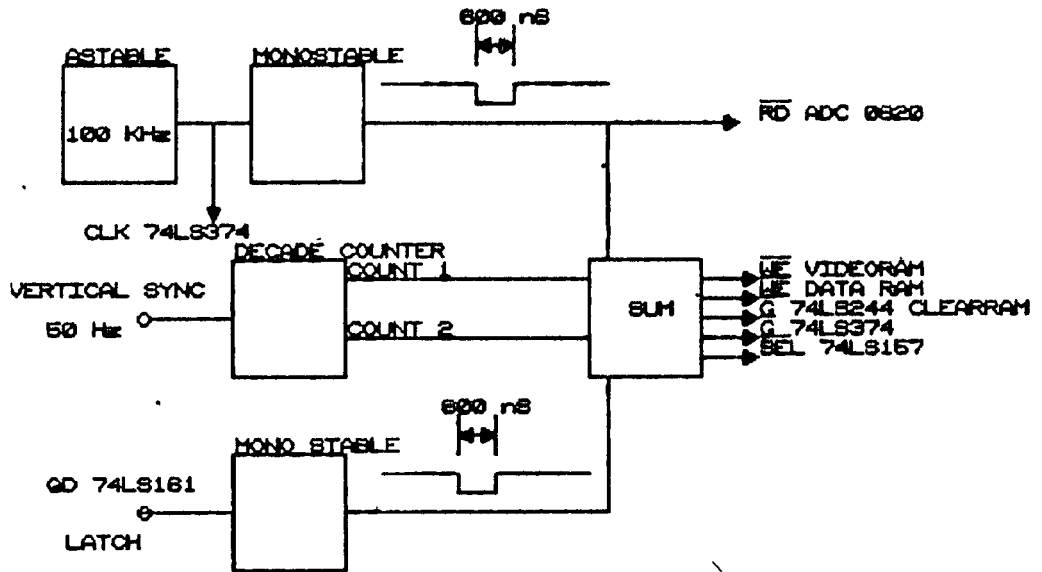
วงจรถอดทอน จะมี 2 ชุด ชุดหนึ่งใช้ลดทอนสัญญาณแกน X อีกชุดใช้ลดทอนสัญญาณแกน Y แต่ละชุดจะส่งเอาต์พุตเข้าสู่เอ-ทู-ดีชุดละตัว ซึ่งผังการทำงานของวงจรถอดทอนข้อมูลเข้าสู่หน่วยความจำแรม แสดงได้ดังในรูปที่ 7.2.2.1

เอาต์พุตของเอ-ทู-ดีทางแกน Y 8 บิตรวมกับเอาต์พุตของเอ-ทู-ดีทางแกน X 5 บิตบน จะเข้าสู่วงจรมัลติเพล็กซ์ทางชุด B และนำสัญญาณ C1 ถึง C5 และ L1 ถึง L8 ของส่วนสร้างสัญญาณที่แสดงภาพออกจอ จะนำมาเข้าทางชุด A ของส่วนมัลติเพล็กซ์ เอาต์พุตของมัลติเพล็กซ์จะเป็นแอดเดรสของแรมเก็บข้อมูล ส่วน 3 บิตล่างของเอ-ทู-ดีแกน X จะเข้าสู่วงจรถอดทอนออกเป็น 8 บิตเพื่อเขียนเป็นคาตาของแรม อินพุตโวลเตจหนึ่งค่าจะได้จุดบนจอภาพหนึ่งจุด ซึ่งหมายถึงมีบิตเดียวเท่านั้นที่มีค่าเป็นหนึ่ง เอาต์พุตของดีโคเดอ์จะเข้าสู่อินพุตของออร์เกต 8 ตัว นำมาออร์กับคาตาเก่าภายในแรมที่แอดเดรสนั้น เพื่อนำจุดที่ได้จากการสุ่มเก็บเป็นคาตาในแรมที่แอดเดรสซึ่งกำหนดโดย 13 บิตของเอ-ทู-ดีทั้งสองตัว เอาต์พุตของออร์เกตทั้ง 8 จะต่อเข้ากับไอซีแลทซ์ 74LS374 เนื่องจากในการทำการออร์คาตาเก่ากับใหม่เข้าด้วยกัน จะต้องส่งสัญญาณให้อ่านแรมแล้วนำข้อมูลที่คาตาเก่าและใหม่มาออร์กัน และเก็บไว้ในแลทซ์ 74LS374 ซึ่งมีขาเอาต์พุตต่อกับขาคาตาของแรม แล้วจึงอ่านเข้าแรมต่อไป ส่วนขาคาตาของแรมต่อเข้ากับบัฟเฟอร์ 74LS274 สองตัว ตัวหนึ่งสำหรับลบข้อมูลในแรม อีกตัวหนึ่งใช้ในขณะถ่ายข้อมูลในแรมเข้าวีดิโอแรมซึ่งเป็นหน้าที่ของวงจรถอดทอน



รูปที่ 7.2.2.2 แสดงวงจรเก็บข้อมูลเข้าสู่วาง

7.2.3 ส่วนควบคุม



รูปที่ 7:2.3.1 แสดงผังการทำงานของวงจรควบคุม

การทำงานจะเริ่มที่สัญญาณ Vsync (จะกล่าวถึงต่อไป) ของส่วนสร้างสัญญาณจะใช้เป็นฐานเวลาของการทำงานของส่วนควบคุม เนื่องจากช่วงการถ่ายข้อมูลของแรมทั้งสองตัว และช่วงเวลาทีลบข้อมูลในแรม จะใช้สัญญาณแอดเดรสที่ได้จากส่วนสร้างสัญญาณที่สแกนออกจอ ซึ่งจะนับครบรอบในช่วงระหว่าง Vsync หนึ่งลูก เราจะนำเอา Vsync มาเข้าวงจรนับไอซี 4017 เพื่อกำหนดช่วงเวลาของการทำงานช่วงต่างๆ ซึ่งแบ่งออกเป็น 3 ช่วงคือ

1. ช่วงลบข้อมูลในแรมที่เก็บข้อมูล

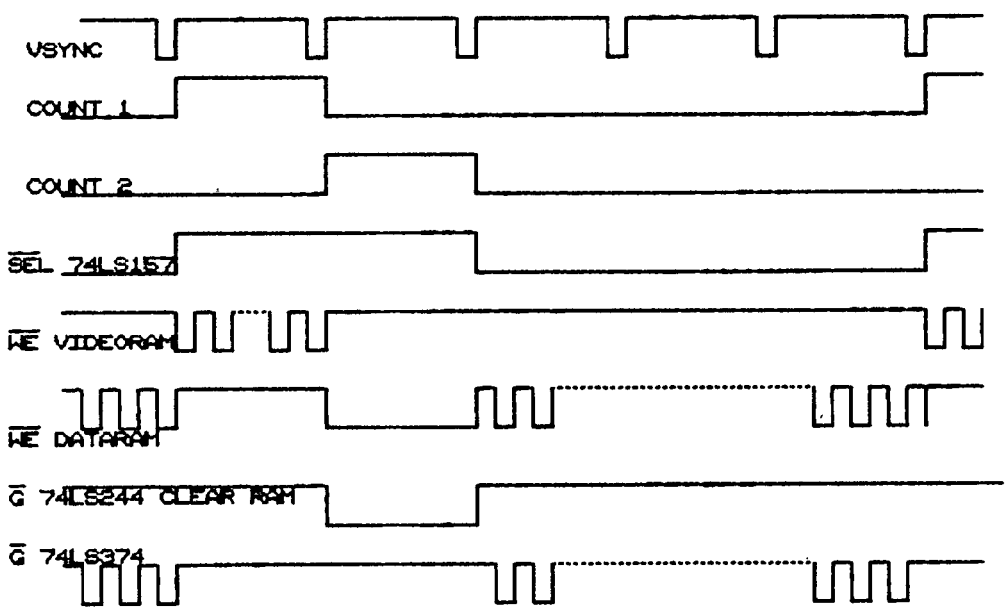
ช่วงนี้เราจะนำค่าศูนย์เข้าไปเก็บในทุกบิทของทุกแอดเดรสในแรม ขาแอดเดรสของแรมจะต่อเข้ากับ C1 - C5 , L1 - L8 โดยใช้ไอซีมัลติเพล็กซ์เบอร์ 74157 ต่อเข้ากับชุด A โดยส่งสัญญาณให้ขา Select ของ 74157 เป็น "1" และให้บัพเฟอร์ตัว 1 มีสถานะเป็นไตรสเททเพื่อตัดการเชื่อมของแรมทั้งสอง และให้ตัวแลทช์ 74374 มีเอาท์พุทเป็นไตรสเทท และให้บัพเฟอร์ 2 "ON" เพื่อนำค่าศูนย์เข้าสู่ขาคาดำของแรมเก็บข้อมูล พร้อมทั้งให้สัญญาณขา WR ของแรมเก็บข้อมูลเป็น "0" ส่วนวิดีโอแรมก็จะส่งข้อมูลออกจอต่อไป

2. ช่วงเก็บข้อมูลใหม่

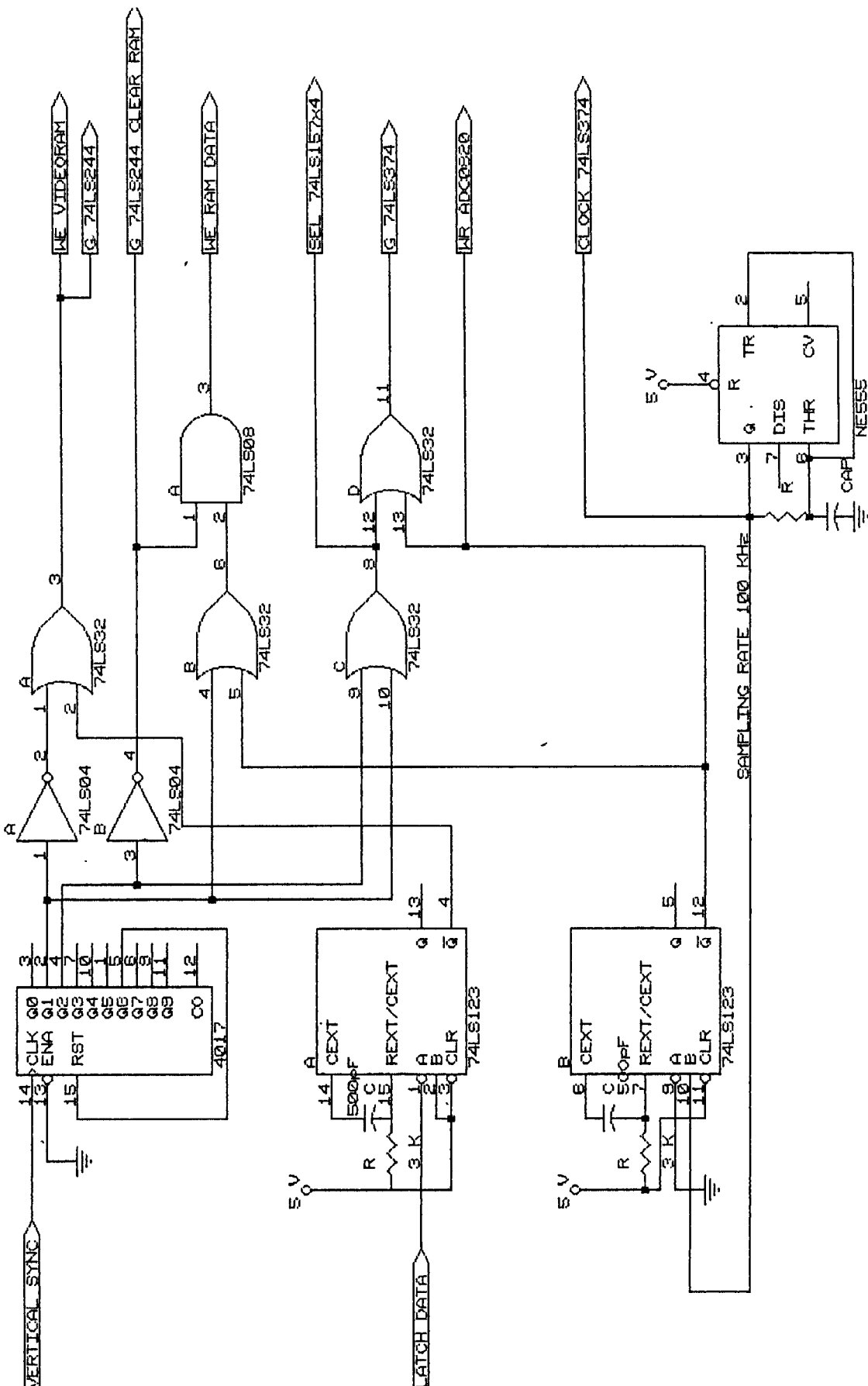
จะเป็นช่วงที่ทำการส่งข้อมูลผ่านทางเอ-ทู-ดี เข้าไปเก็บในแรม เริ่มจากส่งสัญญาณส่งหนึ่ง ครั้ง เอ-ทู-ดีจะแปลงสัญญาณของอินพุตทั้งสองแกนรวม 16 บิต และจะส่งสัญญาณให้มัลติเพล็กซ์ให้ 13 บิต เข้าสู่แอดเดรสของแรม ส่วนอีก 3 บิตจะถูกถอดรหัสจาก 3 เป็น 8 ซึ่งช่วงนี้จะส่งสัญญาณให้แรมอ่าน แล้วส่งสัญญาณนาฬิกาให้ 74374 ค้างค่าที่ออร์แกนเอาไว้ แล้วจึงส่งสัญญาณให้อ่านข้อมูลเข้าสู่แรม ซึ่งช่วงการเก็บข้อมูลจนครบจะใช้เวลาประมาณ 60 มิลลิวินาที

3. ช่วงถ่ายเทข้อมูล

ช่วงนี้จะให้ 74157 มัลติเพล็กซ์ C1-C5, L1-L8 ให้แรม เพื่อให้แรมอ่านข้อมูลตลอดเวลา และให้บัฟเฟอร์ 1 ผ่านข้อมูลระหว่างแรมทั้งสอง ส่วนบัฟเฟอร์ 2 และ 74374 อยู่ในสถานะไตรสเตท ส่วนวิดีโอแรมจะส่งสัญญาณ WR ให้วิดีโอแรมเขียนข้อมูลเป็นระยะๆ เนื่องจากถ้าให้วิดีโอแรมเขียนข้อมูลตลอดเวลาจะเกิดความผิดพลาด เนื่องจากเวลาหน่วงในตัวมัลติเพล็กซ์ 74157 ทำให้แอดเดรสของแรมทั้งสองตัวมีช่วงที่ไม่ตรงกัน สัญญาณที่วิดีโอแรมนี้สร้างมาจากคล็อก 6 MHz ที่ถูกหาร 8 มาเข้าโมโนสเตเบิลมัลติไวเบรเตอร์



รูปที่ 7.2.3.2 แสดงผังเวลาของสัญญาณควบคุมต่างๆ



รูปที่ 7.2.3.3 แสดงวงจรควบคุมที่ใช้งานจริง

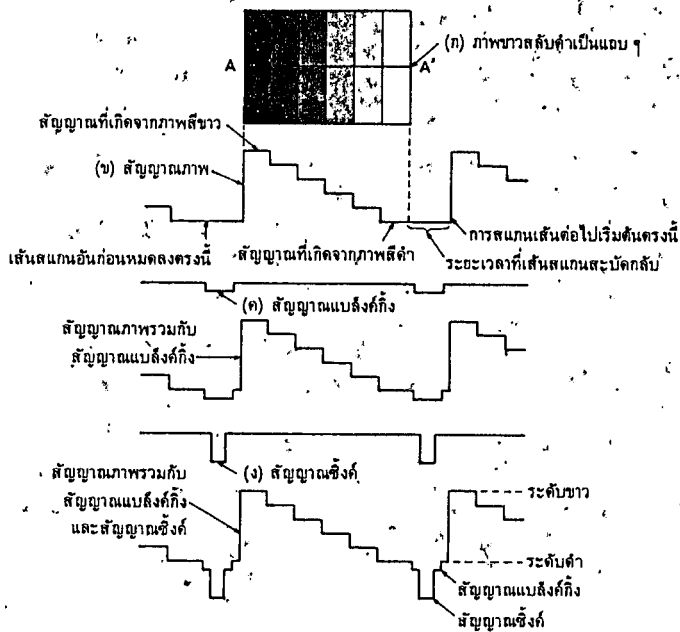
7.3 ส่วนแสดงข้อมูล และส่วนแสดงสัญญาณภาพเพื่อนำข้อมูลออกจ่อมอนิเตอร์

ในการแสดงภาพบนจอมอนิเตอร์หรือโทรทัศน์นั้น ต้องมีสัญญาณรวม(Composite video) ป้อนที่อินพุทของภาควิดีโอแอมป์ของมัน ซึ่งสัญญาณภาพรวมนี้ประกอบด้วย

-สัญญาณซิงค์ เป็นสัญญาณที่ใช้บังคับให้การสแกนทางเครื่องส่งและเครื่องรับพร้อมกัน ซึ่งประกอบไปด้วยสัญญาณซิงค์ทางแนวนอน(Horizontal sync) และสัญญาณซิงค์ทางแนวตั้ง (Vertical sync)

-สัญญาณแบล็งกิ้ง เนื่องจากบังคับให้ช่วงการสลับของการสแกนลำอิเล็กตรอนเมิด ซึ่งมีทั้งสัญญาณแบล็งกิ้งทางแนวนอน และทางแนวตั้ง

-สัญญาณภาพ เป็นสัญญาณที่จะใช้แสดงจุดบนจอภาพ ซึ่งอาจจะได้มาจากกล้องโทรทัศน์ เครื่องเล่นวิดีโอเทป หรืออื่นๆ



รูปที่ 7.3.1 แสดงรูปร่างของสัญญาณโทรทัศน์ที่เกิดจากภาพขาวสลับดำเป็นแถบๆ

สัญญาณซิงค์ทางแนวนอน หรือ Hsync มีความถี่ 15625 Hz มีคาบเวลาเป็น 64 ไมโครวินาที ช่วงการแอคทีฟ(Active)ประมาณ 5 ไมโครวินาที

สัญญาณซิงค์ทางแนวตั้ง หรือ Vsync มีความถี่ 50 Hz มีคาบเวลาเป็น 20 มิลลิวินาที และแอคทีฟนานประมาณ 1 มิลลิวินาที

ส่วนสัญญาณแบลิ่งกิ้งทั้งสองแกน เป็นช่วงของการลบเส้นสะบัดกลับของการสแกนทั้งในแนว
นอน และแนวตั้ง

การแสดงภาพทางดิจิทัลอนั้น จะแสดงเฉพาะจุดขาวกับดำ ถ้าลอจิกเป็น"1"จะได้จุดขาว
และถ้าลอจิกเป็น"0"จะได้เป็นจุดดำ ความละเอียดของการแสดงผลทำไว้ 256x256 จุด

ผังการทำงานของวงจร

ในวงจรจะมีการสร้างสัญญาณภาพรวม ให้กับจอมอนิเตอร์ ซึ่งจากรูปที่ 7.3.2 จะแบ่ง
เป็นภาคฯได้คือ

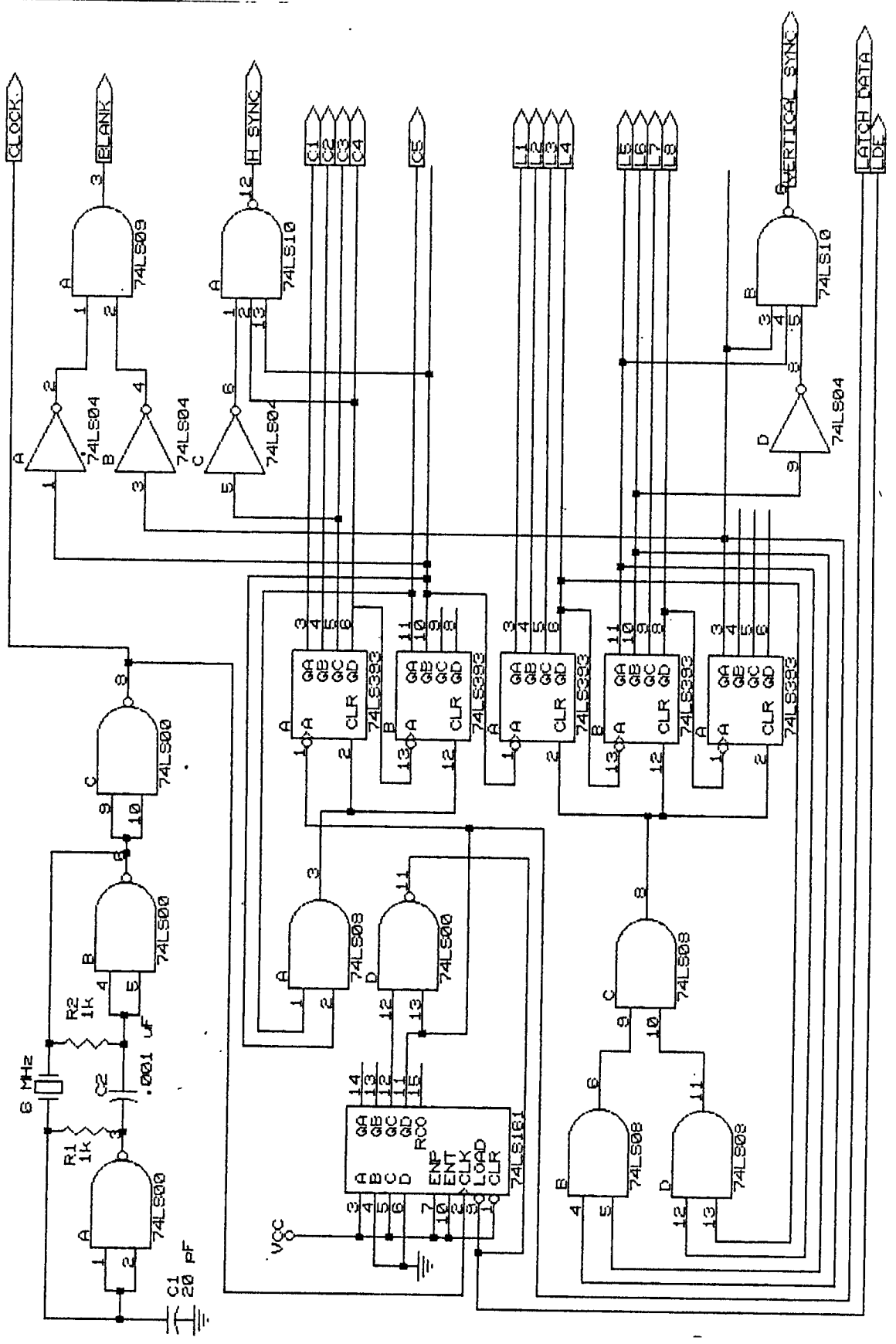
-ภาคออสซิลเลเตอร์ ใช้แบบคริสตอลออสซิลเลเตอร์ ทำหน้าที่กำเนิดสัญญาณนาฬิกาหลัก
ของวงจรที่ความถี่ 6 MHz แล้วนำไปหาร 8 ให้เหลือเป็นความถี่ 750 KHz แล้วนำไปหาร 48'
อีกเหลือเป็นความถี่ 15,625 Hz ซึ่งเราจะนำความถี่นี้ไปเป็นสัญญาณ Hsync ผลของการหาร
ในภาคนี้จะได้สัญญาณในลักษณะของวงจรมับอีก 5 เส้น ซึ่งมีจะนับ 1-48 ในช่วง Hsync 1 ลูก
ซึ่งเราจะนำสัญญาณนี้ไปเป็นแอดเดรสให้กับวิดีโอแรม ในภาคนี้เองก็จะได้สัญญาณ HBLNK ด้วย

จากนั้นเราจะนำสัญญาณความถี่ 15,625 Hz ไปหาร 312 จะได้ความถี่ประมาณ 50 Hz
ซึ่งจะให้เป็นสัญญาณ Vsync และจะได้สัญญาณนับอีก 8 เส้น และจะนำไปรวมกับ 5 เส้นของการ
หารครั้งก่อน ใช้เป็นแอดเดรสให้กับวิดีโอแรม และจากภาคนี้จะได้สัญญาณ VBLNK ด้วย

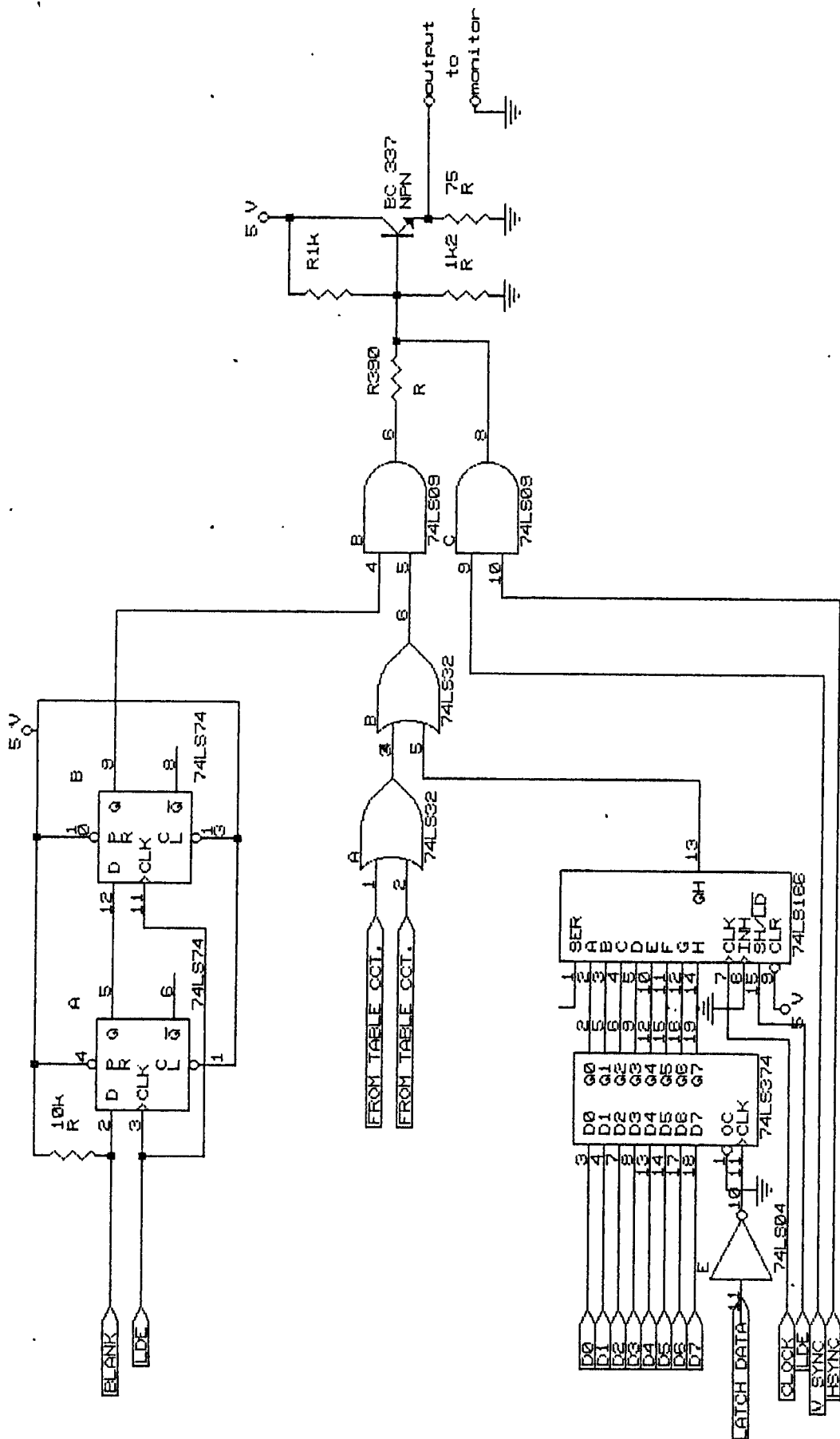
-ภาคแบลิ่งคั้ง จะทำหน้าที่รวมสัญญาณ HBLNK กับ VBLNK เพื่อให้ได้เป็นสัญญาณแบลิ่งคั้ง
เพียงสัญญาณเดียว

จากแอดเดรสที่ได้จากวงจรหารทั้งสองนั้น เราจะนำมาเข้าแอดเดรสของวิดีโอแรม และ
นำไปเข้ามัลติเพล็กซ์กับขาคาดำของ ADC 0820 ทั้งสองตัว ซึ่งกล่าวในตอนต้น โดยให้แอดเดรส
ที่ได้จากวงจรหารอยู่ทางกลุ่ม A เอาท์พุทของมัลติเพล็กซ์จะต่อเข้าขาแอดเดรสของแรมที่ใช้
เก็บข้อมูล ในช่วงของการถ่ายเทข้อมูลในแรม และลบข้อมูลในแรมที่ใช้เก็บข้อมูล ก็จะมีมัลติ
เพล็กซ์มาที่ชุด A

ค่าที่ได้จากคาตาของวิดีโอแรมเนื่องจากการสแกนแอดเดรสของวงจรหาร ก็จะผ่านวงจร
ค้ำค่า และป้อนให้กับชิฟต์รีจิสเตอร์ (Shift register) แบบขนานไปเป็นอนุกรม โดยใช้สัญญาณ
นาฬิกา 6 Mz เป็นตัวเลื่อนข้อมูลและสัญญาณที่หาร 8 คือ LDE เป็นตัวไหลคข้อมูลเข้าใหม่เมื่อข้อ
มูลชุดเก่าถูกเลื่อนออกไปหมดแล้ว ซึ่งข้อมูลที่เลื่อนออกไปจากชิฟต์รีจิสเตอร์นี้ จะถูกนำไปเป็นสัญญาณ
ภาพ และจะถูกรวมกับสัญญาณซิงค์และแบลิ่งคั้ง พร้อมทั้งสัญญาณแสดงตารางบนจอในภาครวม
สัญญาณภาพ และเอาท์พุทของภาคนี้ก็สามารถป้อนเข้าเป็นอินพุทของมอนิเตอร์ หรือภาควิดีโอแอมป์
ของโทรทัศน์ทั่วไป



รูปที่ 7.3.3ก แสดงวงจรที่ใช้งานจริง



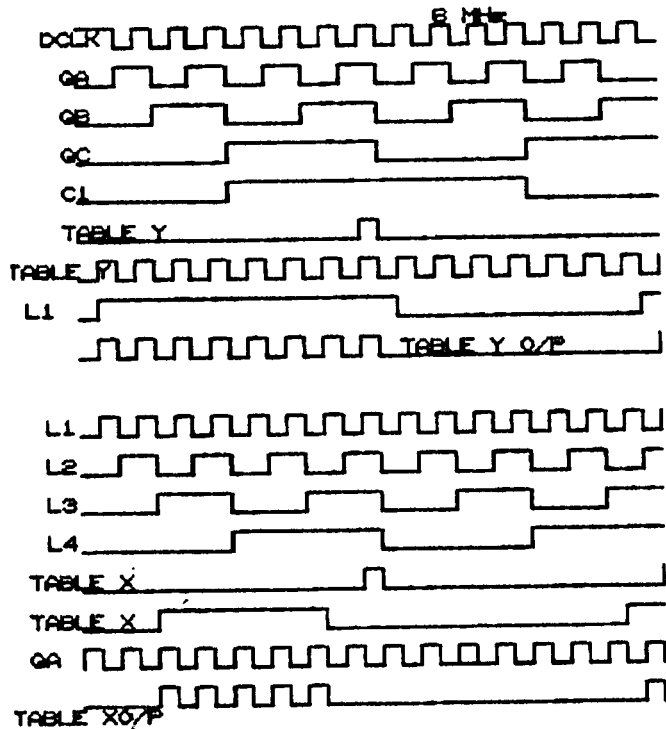
รูปที่ 7.3.3๗ แสดงวงจรที่ใช้งานจริง

-ภาคสร้างตาราง

ในการแสดงกราฟบนจอออสซิลโลสโคป เราจะวัดค่าของโวลเตจได้จากตารางบนจอเทียบกับการปรับค่าโวลเตจต่อช่องของออสซิลโลสโคป ส่วนในการแสดงออกจอมินิเตอร์ เราจำเป็นต้องสร้างตารางเพื่อใช้อ้างอิงในการอ่านค่าเช่นเดียวกับสโคป ตารางที่เราต้องการจะมีลักษณะเป็นจุดเว้นจุด มีตารางทั้งแกน X และแกน Y ดังนั้นจะใช้สัญญาณต่างๆนำมา AND กัน ดังภาพที่ 7.3.4

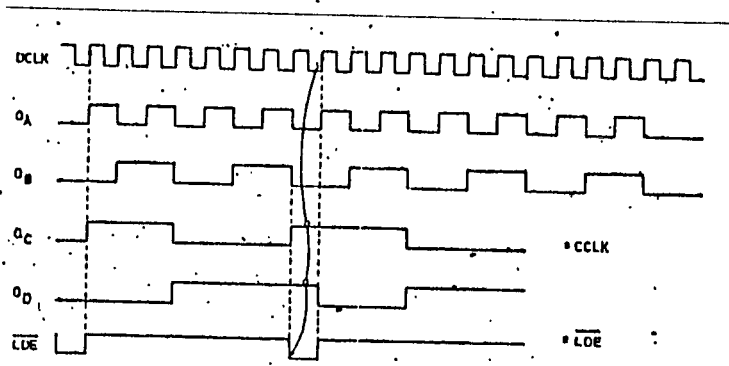
และสามารถแสดงแผนภูมิเวลาของขาต่างๆ และเอาท์พุทที่ได้ ได้ดังภาพที่ 7.3.5

หลังจากได้สัญญาณตารางทั้งสองแกนแล้ว จะนำเอาสัญญาณตารางทั้งสองแกนมารวมกัน โดยใช้ ออร์เกท แล้วนำมารวมกับสัญญาณภาพจริงๆด้วยออร์เกทเช่นเดียวกัน แล้วจึงส่งออกจอมินิเตอร์ต่อไป

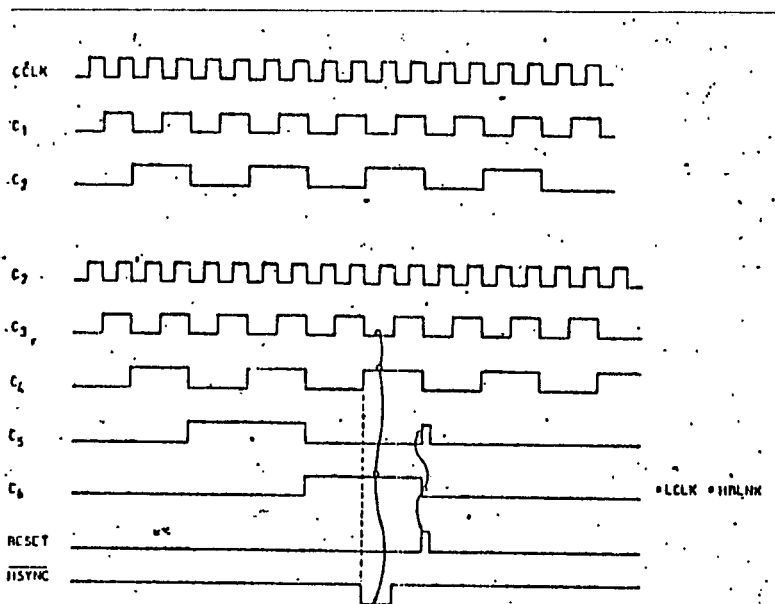


รูปที่ 7.3.4 แสดงแผนภูมิเวลาของสัญญาณในการสร้างตาราง

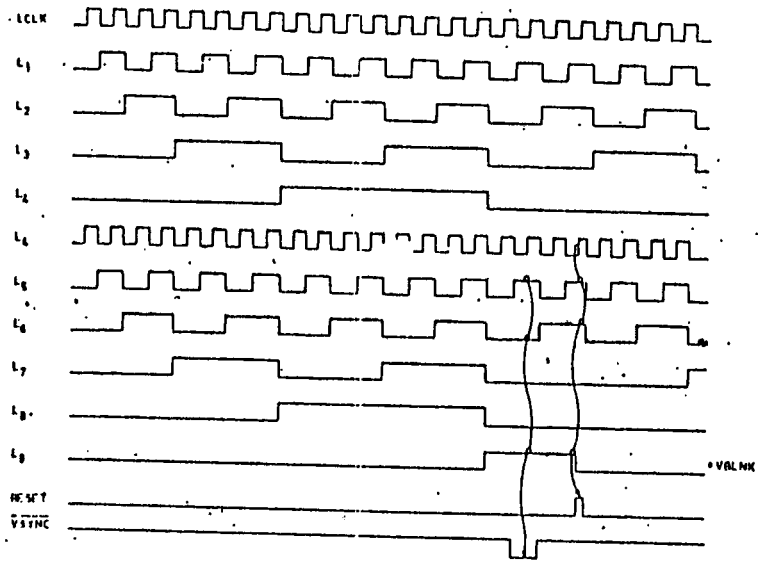
การเกิดสัญญาณต่างๆของสัญญาณภาพรวม แสดงได้ตามรูปข้างล่าง



รูปที่ 7.3.6 แสดงสัญญาณจาก ไอซีที่มีความถี่ 6 MHz



รูปที่ 7.3.7 แสดงถึงเวลาของวงจรมัลติเพล็กซ์ทางแนวเอน



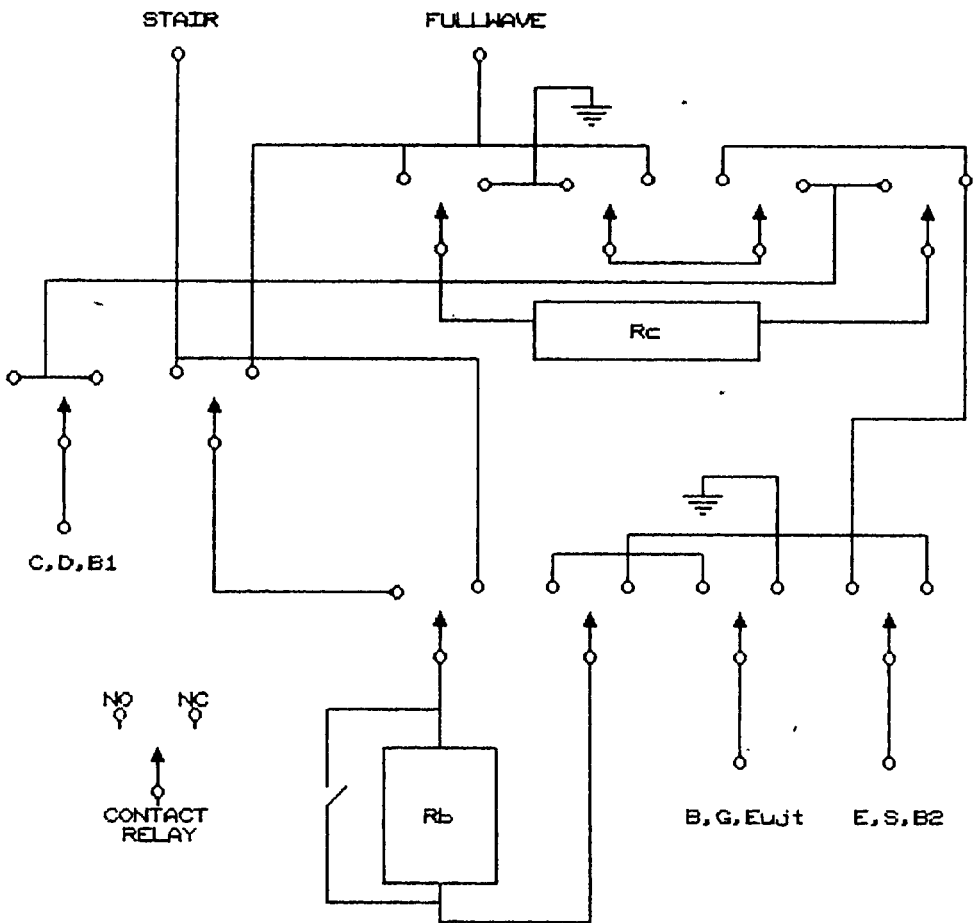
รูปที่ ๓.๑๑ แสดงถึงการทำงานของ การเขียนลงในระบบ หน่วย

บทที่ 8

การนำไปใช้งาน และคู่มือการใช้เครื่อง

8.1 ส่วนตัดต่อวงจรที่ใช้ทดสอบ

เนื่องจากลักษณะที่จะบ่อนให้กับอุปกรณ์มีแรงดันและกระแสสูง ดังนั้นการใช้สวิทช์เลือกจะไม่สะดวก และยังสวิทช์ยังเสื่อมสภาพได้ง่าย เนื่องจากการสปาร์คที่หน้าสัมผัส ดังนั้น การตัดต่อจึงใช้รีเลย์แทน การจัดวงจรตัดต่อของรีเลย์เพื่อการเลือกโหมดเป็นดังในรูปที่ 8.1.1



รูปที่ 8.1.1 แสดงวงจรตัดต่อโดยใช้รีเลย์

ส่วนวงจรควบคุมรีเลย์ ได้แสดงไว้แล้วในรูปที่ 6.6 ในบทที่ 6

การเลือกโหมดต่างๆ

- Mode 1 : รีเลย์ทุกตัวทำงาน (ใช้ทดสอบทรานซิสเตอร์ และ เฟท)
- Mode 2 : รีเลย์ 1 และ 3 ทำงาน ส่วนรีเลย์ 2 ไม่ทำงาน
- Mode 3 : รีเลย์ 1 และ 2 ทำงาน ส่วนรีเลย์ 3 ไม่ทำงาน
- Mode 4 : รีเลย์ 2 และ 3 ทำงาน ส่วนรีเลย์ 1 ไม่ทำงาน
- mode 5 : รีเลย์ทุกตัวทำงาน (ใช้ทดสอบรอยต่อ พีเอ็น และ BV_{CEO})

8.2 คู่มือการใช้เครื่อง

8.2.1 ส่วนประกอบของเครื่อง

1. คุณสมบัติของเครื่อง

1.1 สัญญาณอินพุท

- สัญญาณเข้าเป็นไค

เลือกจำนวนขั้น : 3 - 12 ขั้น

เลือกค่าโวลท์ต่อขั้น : 0.2 , 0.3 , 0.4 , 0.5 , 0.6 , 0.7 , 0.8 , 0.9 , 1.0 , 1.2 , 2.0 , 5.0 โวลท์ต่อขั้น

เลือกกระแส : มี 6 ระดับ

100 , 200 , 500 มิลลิแอมป์

1 , 2 , 3 แอมป์

สัญญาณขาเข้า สามารถปรับขนาดของสัญญาณขาเข้า และจุดปฏิบัติการ ซึ่งมี 4 ความถี่ 500 Hz , 1 KHz , 5 KHz , 10 KHz

1.2 สัญญาณไฟเลี้ยง

สัญญาณเต็มคลื่น สามารถปรับขนาดได้จากแอมป์จาก 0 - 320 โวลท์พีค

สัญญาณไฟตรง จะมีอัตราขยาย 6 ระดับ

1 , 2 , 5 , 10 , 15 , 20 เท่า

ส่วนระดับสัญญาณอินพุทของไฟตรงสามารถปรับได้จาก 0 - 14 โวลท์

การจำกัดกระแส ได้ 2.5 แอมป์ ที่ 220 โวลท์สลับ

1.3 อุปกรณ์ติดต่อในการวัด

- ซ็อกเก็ต (SOCKET)

- แบบจานแบน TO-9 ขนาดใหญ่ 1 ตัว

ขนาดเล็ก 1 ตัว

- แบบ TO-5 และ TO-3 3 ตัว

- สวิตช์ไฟเปิด-ปิดเครื่อง (POWER ON-OFF)

-สวิทช์เลือกโหลดไลน์

-สวิทช์เลือกไฟบวก-ไฟลบ

ไฟบวก ใช้กับ ทรานซิสเตอร์แบบเอ็นพีเอ็น เจเฟตเอ็นแซนแนล ยูเจที และ พวกดไโอด ไทริสเตอร์ และ ซีเนอร์ไดโอด

ไฟลบ ใช้กับ ทรานซิสเตอร์แบบพีเอ็นพี เจเฟตพีแซนแนล

-สวิทช์เลือกวัดคุณสมบัติของอุปกรณ์

ZC (ZERO CURRENT) , ZV (ZERO VOLTAGE) , JFET (JUNCTION FET) ,

Tr Eg (TRANSISTOR EMITTER GND) , TrBg (TRANSISTOR BASE GND) ,

ZERO CURRENT จะวัดในกรณีดังกล่าย

-BV_{ceo} เลือกโหมด 2

-BV_{ceo} เลือกโหมด 5

-BV_{ceo} เลือกโหมด 1

ZERO VOLTAGE วัดในกรณีดังกล่าย

-BV_{ceo} เลือกโหมด 1 (ใส่ทรานซิสเตอร์ที่ช็อกเก็ตกรณีสอบไดโอด และ กรณีสอบเพทเพื่อหา I_{ces} เมื่อ V_{ce} เท่ากับศูนย์โวลท์ .

-TrEg ใช้วัดทรานซิสเตอร์ ยูเจที และ เพท เมื่อ E ลงกราวด์

-TrBg ใช้วัดทรานซิสเตอร์ กรณีสอบ E ลงกราวด์

-JFET ใช้วัดเพท

-สวิทช์เลือกโหมด

โหมด 1:

ทรานซิสเตอร์ วัด V_{ce} | I_b , V_{be} | I_b และ V_{ce} | V_{be}

เพท วัด V_{ce} | I_e , V_{be} | I_e

ยูเจที วัด V_{be} | I_b และ V_{be} | I_e

โหมด 2:

ทรานซิสเตอร์ วัด V_{ce} | I_e และ V_{be} | I_e

โหมด 3:

ทรานซิสเตอร์ วัด I_b | I_e

โหมด 4:

เพท วัด V_{ce} | I_e

โหมด 5:

ไดโอด , ซีเนอร์ไดโอด , ไทริสเตอร์

-สวิตช์เลือก $R_{\underline{2}}$ มี 12 ค่า

5 , 10 , 50 , 100 , 500 โอห์ม

1 , 5 , 10 , 50 , 100 , 500 กิโลโอห์ม

และ ความต้านทานภายนอก (ต่อเอง)

-สวิตช์เลือก $R_{\underline{2}}$ มี 12 ค่า

5 , 10 , 50 , 100 , 500 โอห์ม

1 , 5 , 10 , 50 , 100 , 500 กิโลโอห์ม

และ ความต้านทานภายนอก (ต่อเอง)

8.2.2 ขั้นตอนเตรียมการทดสอบ

- สวิตช์ปิด-เปิดเครื่อง อยู่ในตำแหน่งปิด
- ปรับแวนรีแอคไปที่ศูนย์โวลท์ (ช้ายสุด)
- ปรับอัตราขยายทางดีซีมาที่ 1 เท่า
- ปรับสัญญาณอินพุตดีซีศูนย์โวลท์
- จัดให้ $R_{\underline{2}}$ และ $R_{\underline{1}}$ อยู่ที่ 500 กิโลโอห์ม
- จำกัดกระแสไว้ที่ 100 มิลลิแอมป์
- ปรับสวิตช์ [NPN-PNP] ตามชนิดอุปกรณ์

ในกรณี ไดโอด ซีเนอร์ไดโอด ไทริสเตอร์ ปรับไปที่ [NPN] จะวัดทั้งไปอัสตรง และไปอัสกลับ

- เลือกสวิตช์อัตราขยายสัญญาณขึ้นบันไดไปที่ 0.2 โวลท์ต่อช่อง สำหรับ เจอร์เมเนียมทรานซิสเตอร์ หรือ 0.7 โวลท์ต่อช่องสำหรับซิลิกอนทรานซิสเตอร์
- เลือกโหนดไลน์ ใช้กรณี ทรานซิสเตอร์ อย่างเดียว
- เลือกสวิตช์โหมดตามคุณสมบัติที่จะวัด

ข้อควรระวัง

เพื่อป้องกันการชำรุดของสวิตช์ที่ใช้เลือกค่า $R_{\underline{1}}$ และ $R_{\underline{2}}$ สำหรับใช้ในการวัดโหมดต่างกัน เมื่อต้องการเปลี่ยนค่าของ $R_{\underline{2}}$ และ $R_{\underline{1}}$ แต่ละครั้ง ควรปิดสวิตช์ก่อน

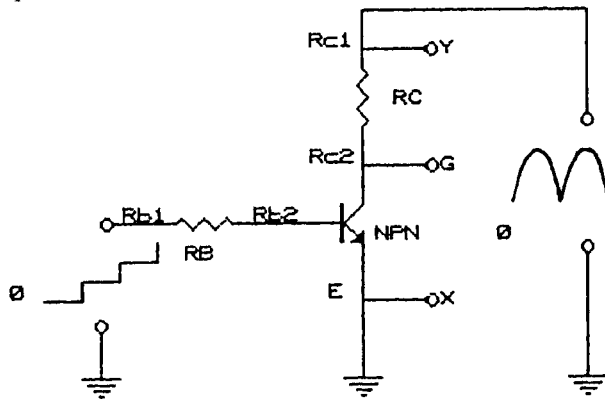
8.2.3 การวัดค่าต่างๆของอุปกรณ์

- ทราบซิสเตอร์ จะแสดงเฉพาะชนิด NPN

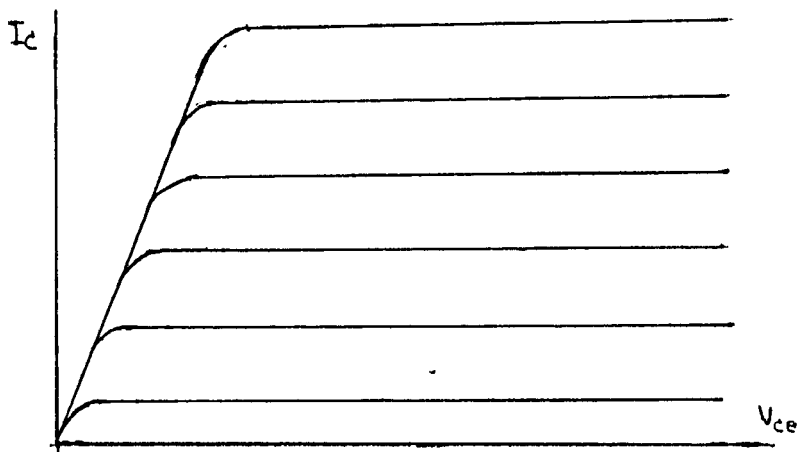
MODE 1

1.1 วัดค่า $V_{ce} \parallel I_c$ ในกรณี NORMAL

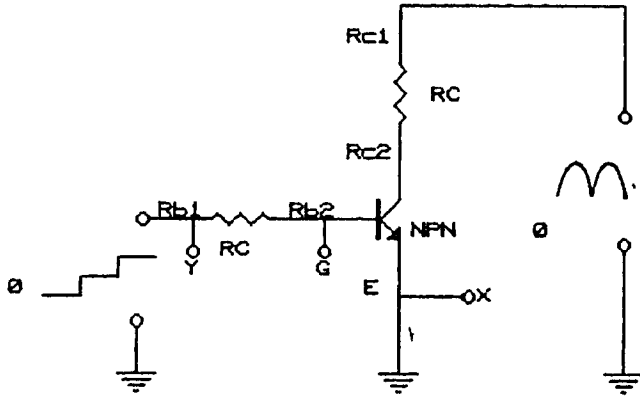
$V_{ce} \parallel I_c$ CURVE นี้เป็น OUTPUT CHARACTERISTIC ของ NPN TRANSISTOR โดยที่ EMITTER GROUND มี TEST CIRCUIT ดังรูป 8.2.1.1ก และมี CURVE ดังรูป 8.2.1.1ข



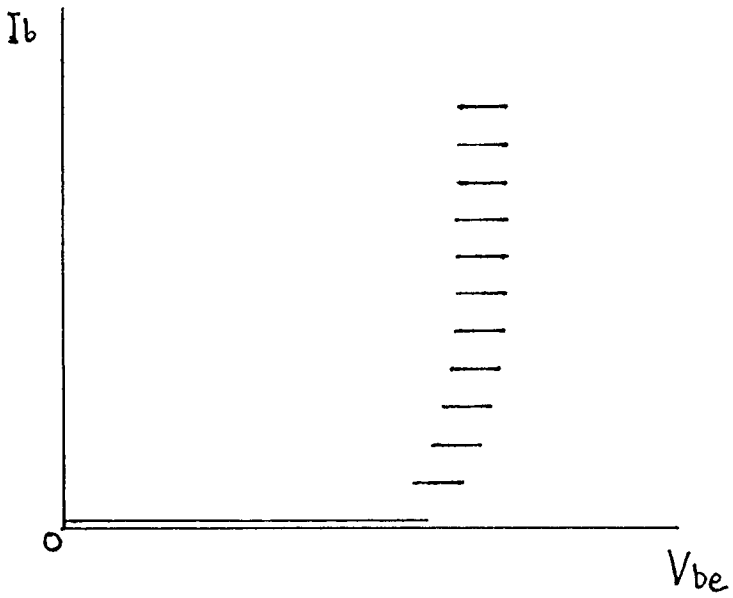
รูปที่ 8.2.1.1ก $V_{ce} \parallel I_c$ TEST CIRCUIT



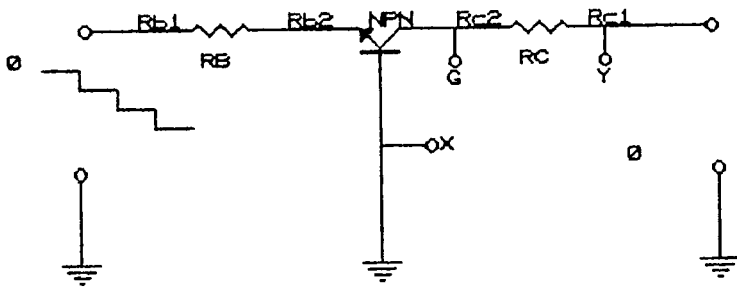
รูปที่ 8.2.1.1ข แสดง $V_{ce} \parallel I_c$ CURVE



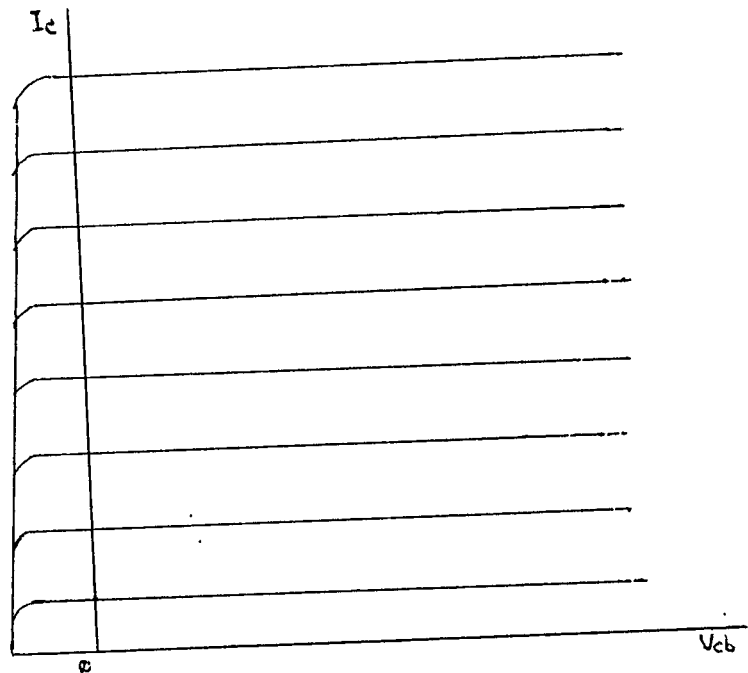
รูปที่ 8.2.1.2ก แสดง $V_{be} - I_b$ TEST CIRCUIT



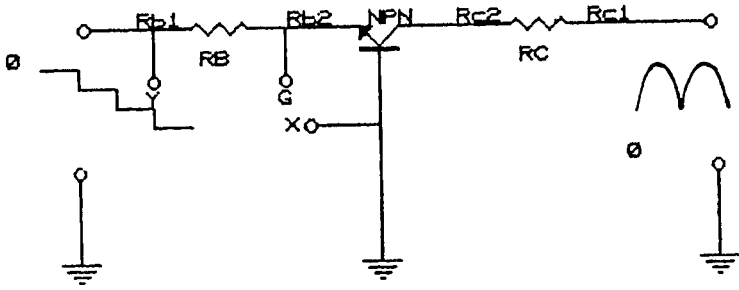
รูปที่ 8.2.1.2ข แสดง $V_{be} - I_b$ CURVE



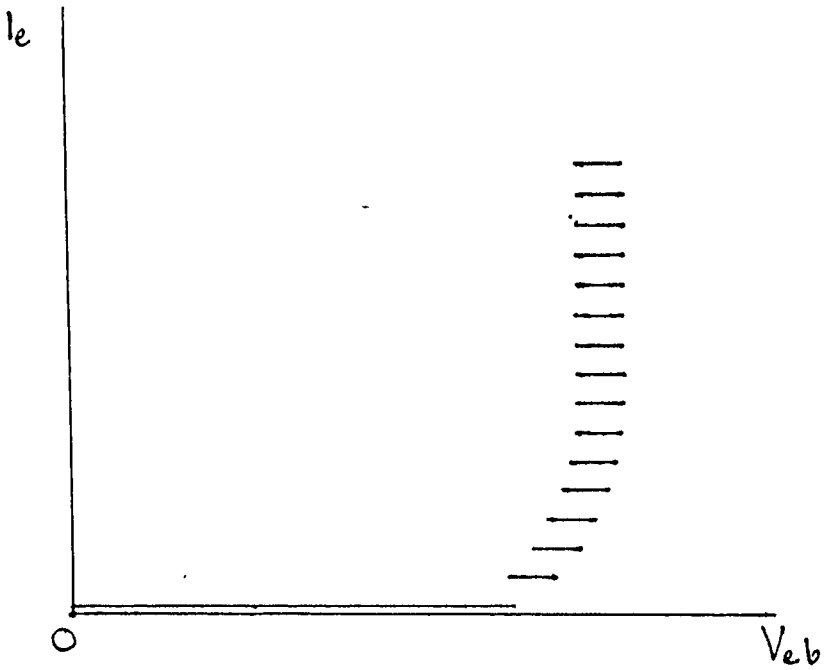
รูปที่ 8.2.2.1ก แสดง $V_{cb}:I_c$ TEST CIRCUIT



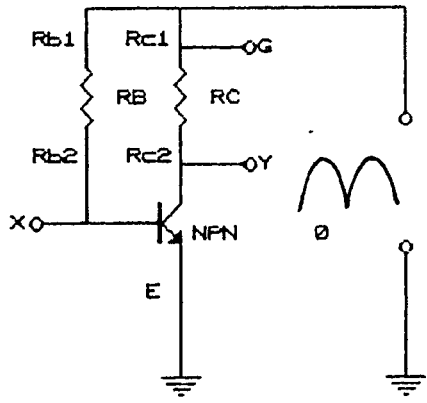
รูปที่ 8.2.2.1ข แสดง $V_{cb}:I_c$ CURVE



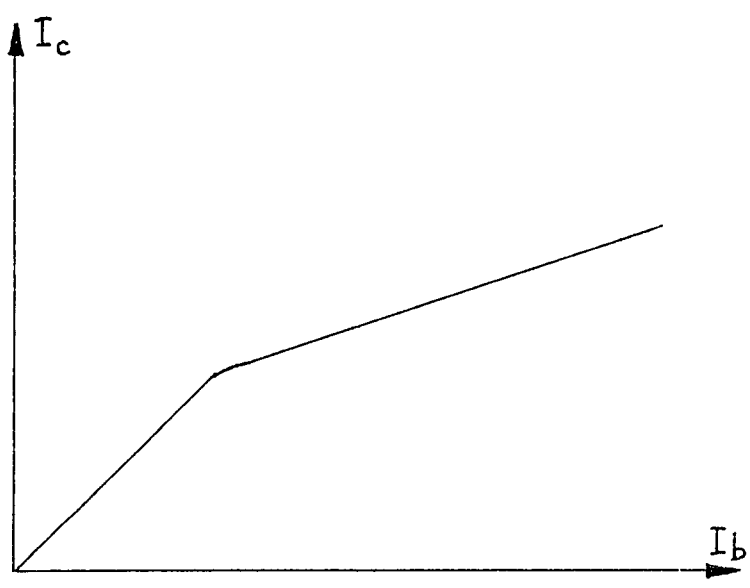
รูปที่ 8.2.2.2ก แสดง V_{be} TEST CIRCUIT



รูปที่ 8.2.2.2ข แสดง V_{be} CURVE



รูปที่ 8.2.3.1ก แสดง $I_b || I_c$ TEST



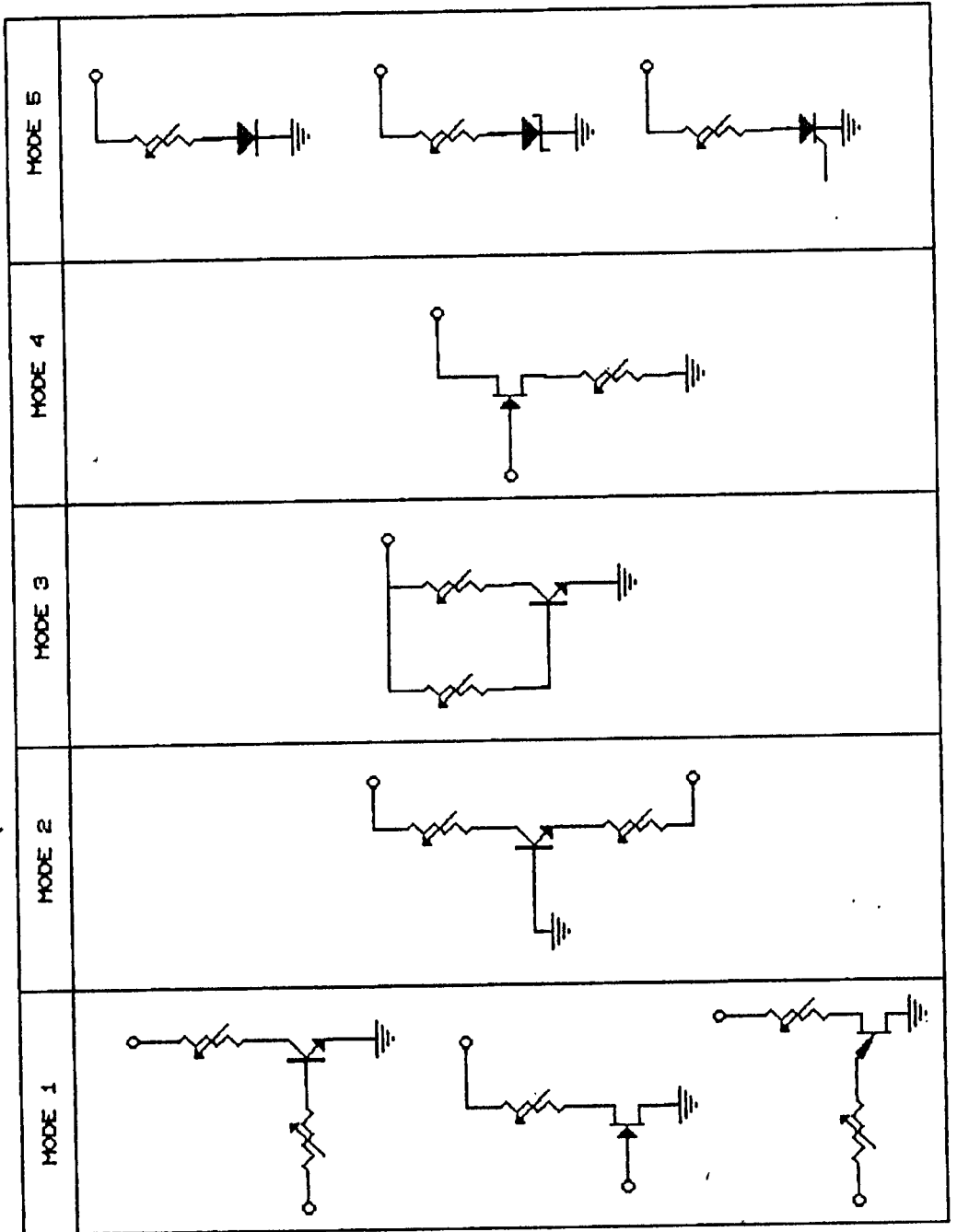
รูปที่ 8.2.3.1ข แสดง $I_b || I_c$ CURVE

8.3 สรุปการใช้เครื่องวัดอุปกรณ์

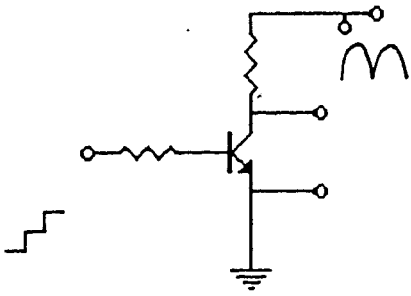
ชนิดอุปกรณ์	ไฟเลี้ยง	สัญญาณเข้า	โหนด	คุณสมบัติที่วัด
NPN TR	S+	ST+	1	Vce: Ic
	S+	ST+	1	Vbe: Ib
	S+	ST+	1	Vce: Vbe
	S+	ST-	2	Vcb: Ic
	S+	ST-	2	Vbe: Ie
	S+	ST-	2	Vcb: Veb
	S+	ST+	3	Ib: Ic
PNP TR	S-	ST-	1	Vce: Ic
	S-	ST-	1	Vbe: Ib
	S-	ST-	1	Vce: Vbe
	S-	ST+	2	Vcb: Ic
	S-	ST+	2	Vbe: Ie
	S-	ST+	2	Vcb: Veb
	S-	ST-	3	Ib: Ic
JFET N-CH	S+	ST-	1	Vds: Id
	S+	ST-	4	Vgs: Is
JFET P-CH	S-	ST+	1	Vds: Id
	S-	ST+	4	Vgs: Is
UJT	S+	ST+	1	Vbb: Ib
	S+	ST+	1	Ve: Ie
DIODE	R+, R-	-	5	Vd: Id
ZENER	R+, R-	-	5	Vd: Id
SCR	R+, R-	-	5	Vak: Iak

ตารางที่ 1 แสดงลักษณะการใช้เครื่องวัดอุปกรณ์ชนิดต่างๆ

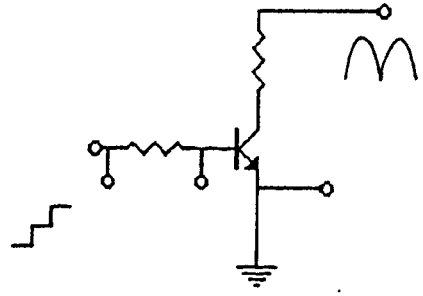
โดย S+ แทน สัญญาณเต็มคลื่นซีกบวก ST+ แทน สัญญาณขั้นบันไดบวก
 S- แทน สัญญาณเต็มคลื่นซีกลบ ST- แทน สัญญาณขั้นบันไดลบ



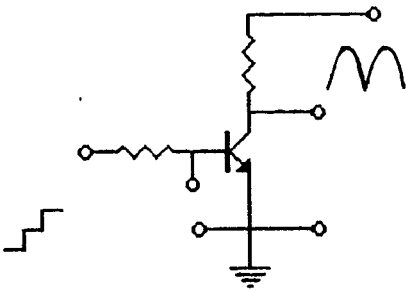
ตารางที่ 2 แสดงสรีปโหมดการวัดต่างๆ



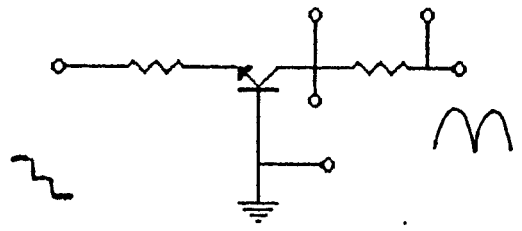
$V_{ce} | I_c$



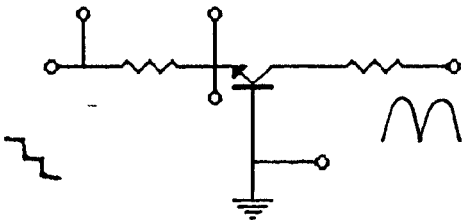
$V_{be} | I_b$



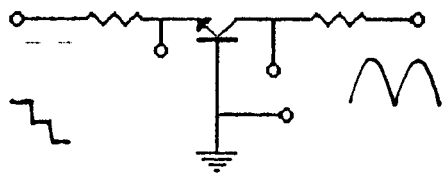
$V_{ce} | V_{be}$



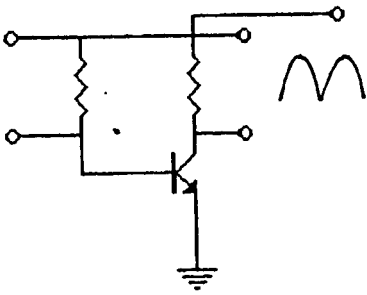
$V_{cb} | I_c$



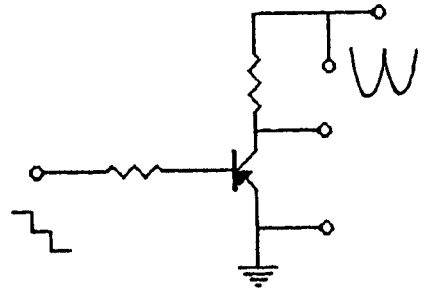
$V_{be} | I_e$



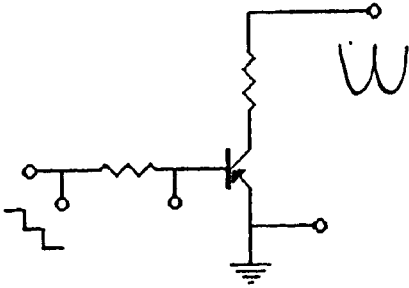
$V_{cb} | V_{eb}$



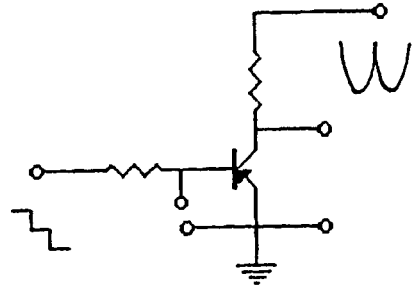
$I_b | I_c$



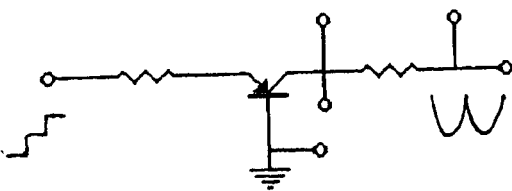
$V_{ce} | I_c$



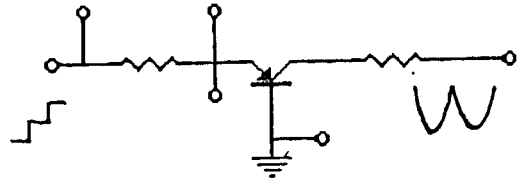
$V_{be} | I_b$



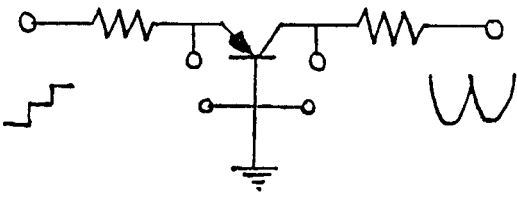
$V_{ce} | V_{be}$



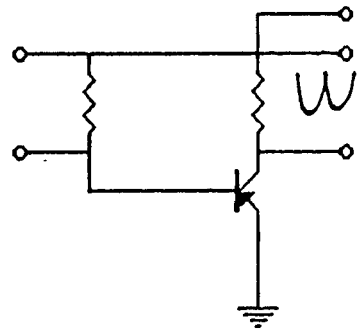
$V_{cb} | I_c$



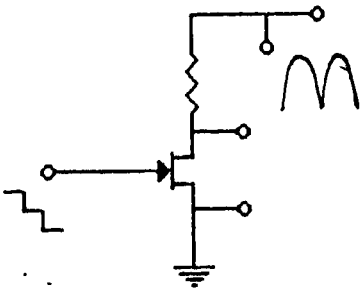
$V_{be} | I_e$



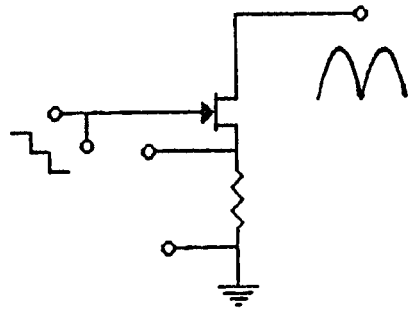
Vcb:Veb



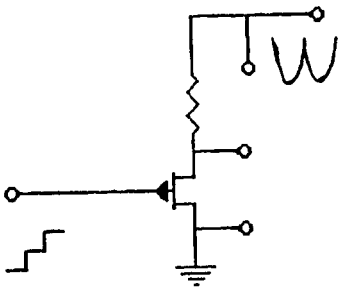
Ib:Ic



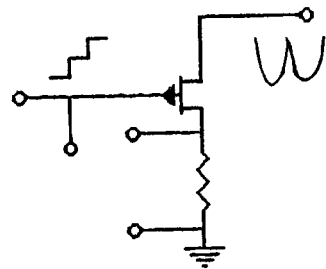
Vds:Id



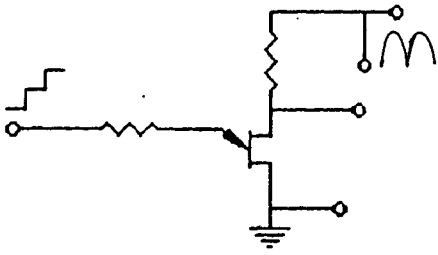
Vgs:Is



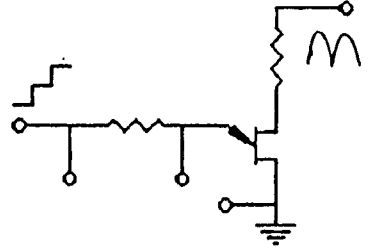
Vds:Id



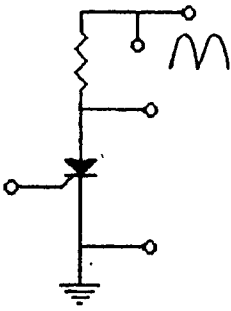
Vgs:Is



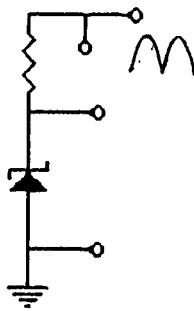
$V_{bb}: I_b$



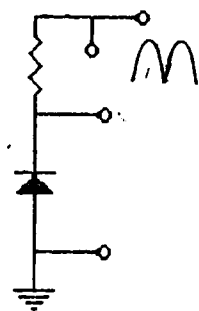
$V_e: I_e$



$V_{ak}: I_{ak}$



$V_d: I_d$



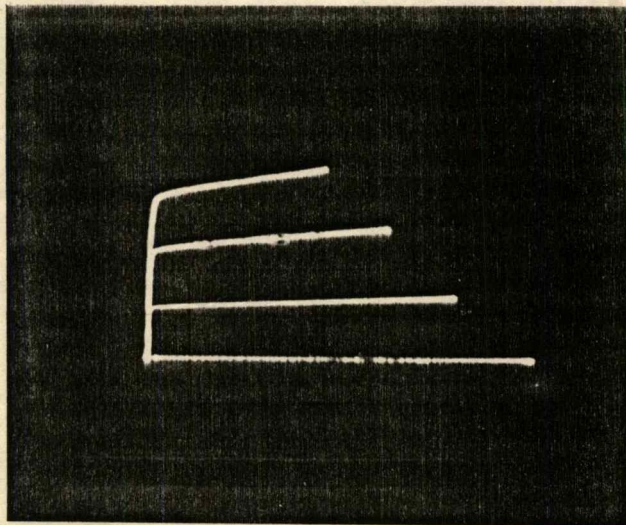
$v_d: I_d$

สรุปผลและวิจารณ์

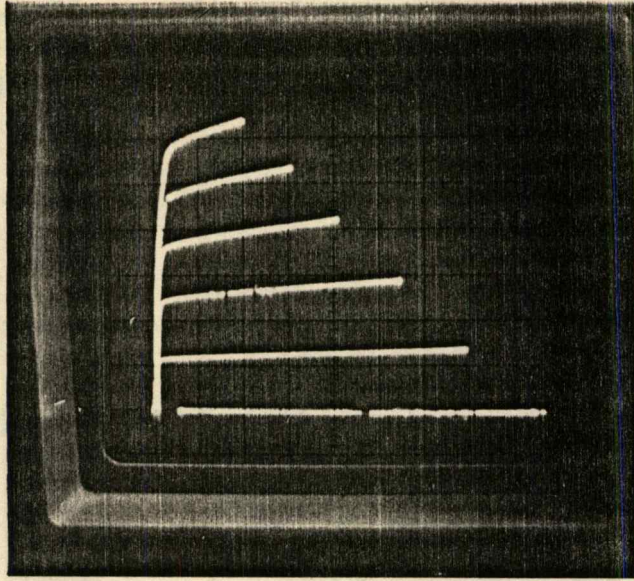
จากการทดลอง นำเอาสัญญาณที่ผลิตขึ้นมาวัดทรานซิสเตอร์ชนิด PNP เบอร์ A1015 ไดโอด เบอร์ 1N4001 และ เฟททรานซิสเตอร์ เบอร์ 1SK30A จะสามารถสรุปข้อดี และข้อเสียของส่วนสร้างสัญญาณ ออกออสซิลโลสโคปได้ คือ

1. เมื่อวัดไมโครเมตรที่ต้องการเส้นไหลดไอนั้น เราใช้ไดรแอกในการตัดต่อ เพื่อนำเอาค่าไฟตรงเข้าไปในสัญญาณกระแสสลับ จะสังเกตได้ว่า เมื่อสัญญาณกระแสสลับผ่านไดรแอก รูปคลื่นบางส่วนจะขาดหายไป โดยเฉพาะในช่วงเริ่มต้นของการให้ไดรแอก ON ของลูกคลื่นแต่ละลูก เมื่อนำเอาสัญญาณที่ไปสแกนอุปกรณ์ จะมีบางเส้นที่ไม่ต่อเนื่อง ดังนั้น เมื่อใช้ไมโครเมตรไม่ต้องการเส้นไหลดไอนี้ เราจะตัดให้สัญญาณกระแสสลับผ่านไปวัดอุปกรณ์โดยตรงโดยไม่ผ่านไดรแอก
2. สัญญาณรบกวนที่เกิดขึ้นในสัญญาณกระแสสลับ และสัญญาณรบกวนในสัญญาณขึ้นมันได จะทำให้ เราไม่สามารถสแกนอุปกรณ์ที่ไวละเอียดตามมากได้ การแก้ไข คือ จะต้องลดสัญญาณรบกวนที่เกิดจากวงจรขยาย และที่เกิดจากสัญญาณขึ้นมันได ก่อนที่จะเข้าวงจรขยาย
3. เมื่อสแกนสัญญาณจำนวนเส้นมากกว่า 10 เส้น ภาพที่ออกจ่อออสซิลโลสโคป จะเกิดอาการสั่นเนื่องจากภาพมีการเปลี่ยนแปลงช้าจนสายตาเห็นการเปลี่ยนแปลงทันที ซึ่งไม่สามารถแก้ไขได้เนื่องจาก เราทำความถี่ที่สแกนสูงสุดได้เพียง 200 Hz
4. ข้อดีของการใช้สัญญาณกระแสสลับ สัญญาณที่ใช้วัดผ่านอุปกรณ์น้อยชิ้น โดยผ่านเบียง แวรีแอก และไดรแอก เมื่อใช้วัดโดยใช้กระแสสูง จะสามารถคำนวณหา POWER ของแวรีแอก และ ไดรแอก เพื่อให้ทันได้ ได้ง่ายกว่า แบบที่ใช้วงจรขยาย ซึ่งใช้อุปกรณ์มากขึ้น

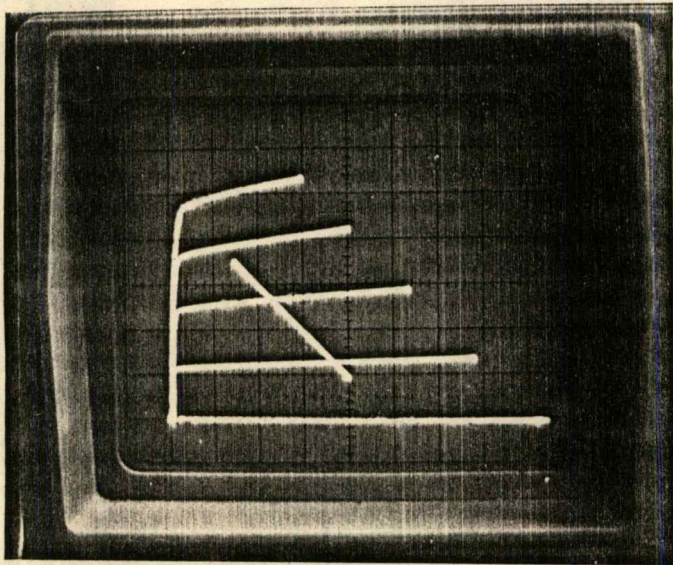
จากรูปถ่ายต่างๆที่ถ่ายจากจ่อออสซิลโลสโคป จะเห็นได้ชัดว่า มีเส้นบางส่วนขาดหายไป และบางส่วนของเส้นไม่เรียบ ซึ่งเกิดจากสัญญาณรบกวนในสัญญาณที่นำมาสแกน



รูปที่ 1 แสดงกราฟคุณสมบัติ VceIc ของทรานซิสเตอร์ เบอร์ A1015
เส้นสแกน 4 เส้น ไม่วีโหดไอน์ บนจ่อออสซิลโลสโคป



รูปที่ 2 แสดงการทดลองชนิด Vee-Ic ของทราวิสตันคาร์ เบอร์ A1015
แสดงมุม 0 เป็น ไม้ขีดไฟใน ภาชนะชนิดใสไฟ



รูปที่ 3 แสดงการทดลองชนิด Vee-Ic ของทราวิสตันคาร์ เบอร์ A1015
แสดงมุม 0 เป็น ไม้ขีดไฟใน ภาชนะชนิดใสไฟ

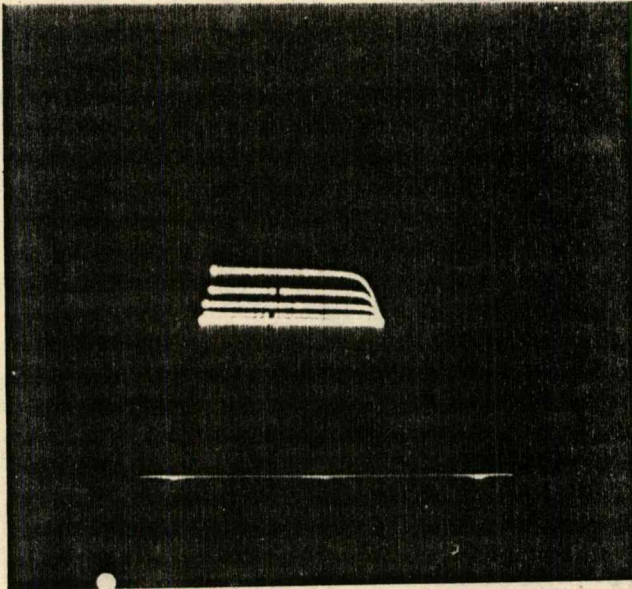


Fig. 1. The structure of the surface of the specimen after the test.

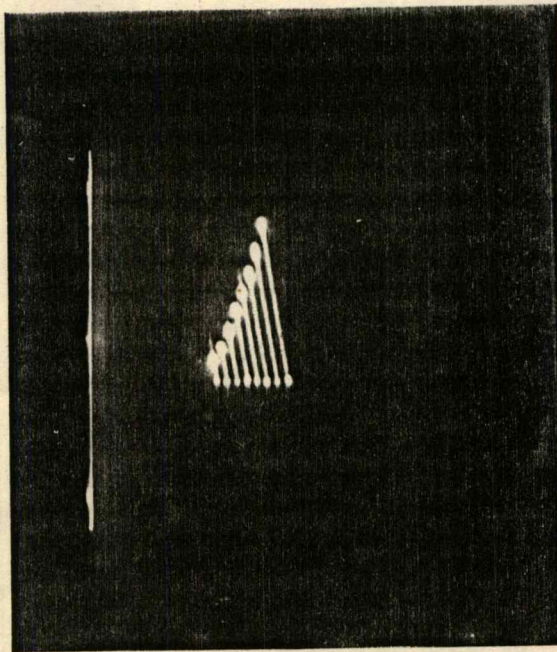
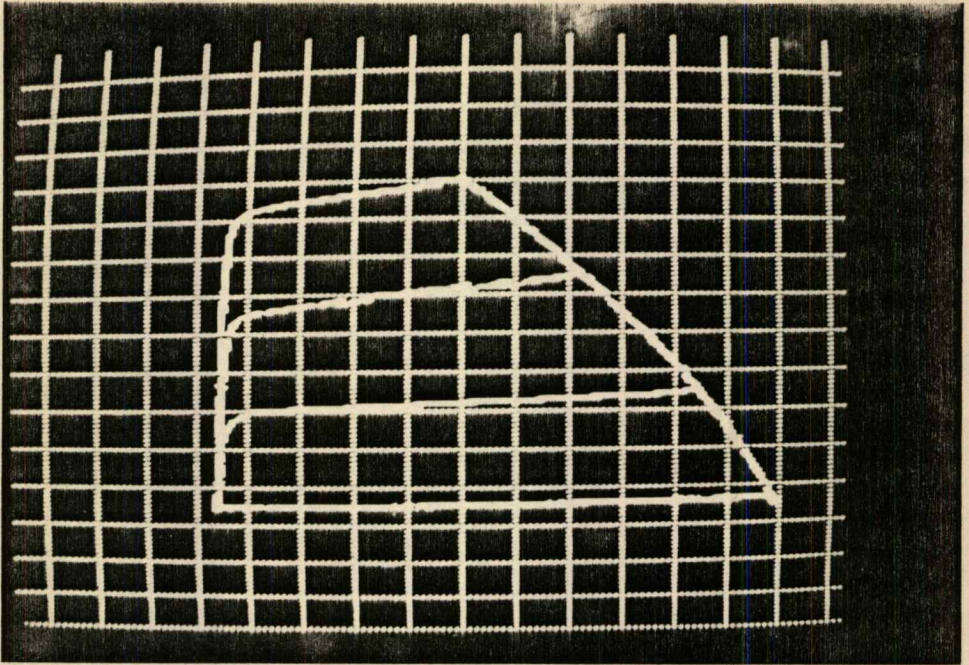


Fig. 2. The structure of the surface of the specimen after the test.

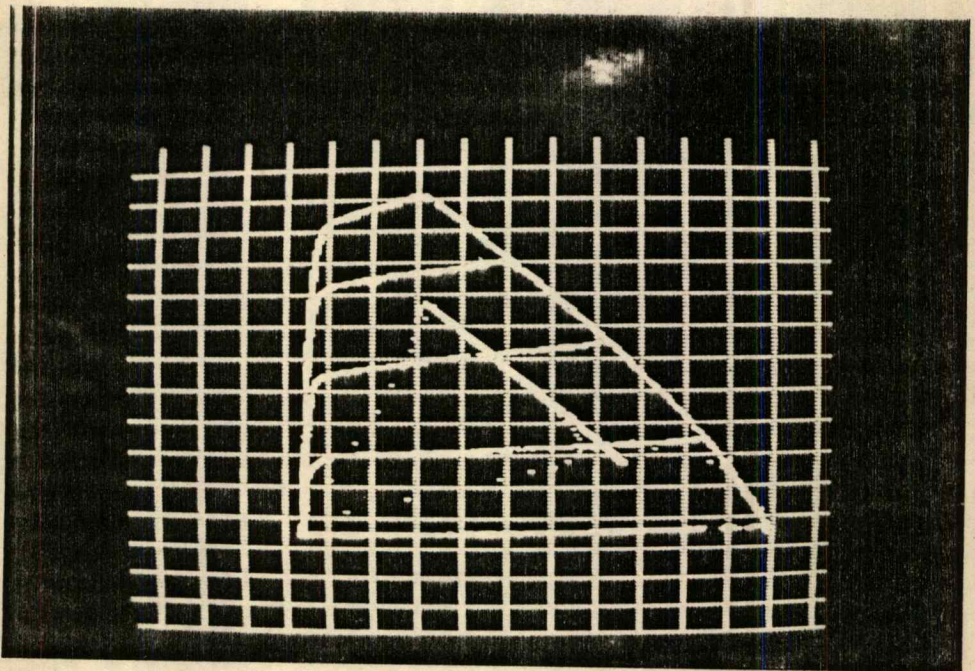
เมื่อนำเอาสัญญาณที่วัดจากตัวอุปกรณ์ มาเข้าสู่วงจรลดทอน เมื่อนำออกแสดงบนจอมอนิเตอร์ ปัญหาที่พบ คือ

1. จากส่วนลดทอนขั้นนี้ ใช้ความต้านทานที่มีค่ามาก เมื่อต้องการอินพุตอิมพีแดนซ์ที่สูง ทำให้เกิดสัญญาณรบกวนจากความต้านทานขั้นนี้
2. เมื่อนำเข้า LF347 ที่ต่อเป็นอินฟอลเลอร์ จะเกิดสัญญาณรบกวนขึ้น และจากข้อจำกัดในอัตราส่วนของออปแอมป์ ทำให้สัญญาณบางส่วนที่มีความถี่สูง ลดค่าลงมา โดยเฉพาะในจุดต่อระหว่างขั้น ทำให้ภาพที่ปรากฏบนจอมอนิเตอร์มีจุดต่อระหว่างขั้น
3. ส่วนของวงจรรวมกลับสัญญาณ ซึ่งส่วนนี้มีวงจรมายาว ปัญหา คือ เมื่อสัญญาณมีระดับต่ำ วงจรส่วนนี้ต้องขยาย เพื่อให้ได้ภาพที่ใหญ่ขึ้น เมื่อขยายขึ้นมา ปรากฏว่า เกิดสัญญาณรบกวนและความเพี้ยนสูง ดังนั้น สัญญาณที่เข้าสู่ส่วนนี้ จะต้องมีขนาดสูงพอ ไม่ควรเพิ่มหรือลดขนาดมาก
4. ส่วนของฟิลเตอร์ เราไม่สามารถทำฟิลเตอร์ ที่กันสัญญาณรบกวนได้มาก เนื่องจาก ถ้าใช้ LOW PASS FILTER ที่มีจุดคัทออฟต่ำ จะทำให้สัญญาณที่วัดมาตรงส่วนที่มีความถี่สูงซึ่งประกอบไปด้วยความถี่สูงหายไป สัญญาณที่ได้ความเพี้ยนจะเพิ่มขึ้น
5. ส่วนการแปลงขนาดออกเป็นดิจิตอล ถ้าเราใช้สัญญาณส่งข้อมูลมีค่าสูง จากภาพจะเห็นว่าจุดบางจุดเกิดขึ้นในบางส่วน ซึ่งสัญญาณพวกนี้ จะเร็วมาก จนเราจับไม่ได้ ไบออสซิลโลสโคป เช่น สัญญาณรีเทิร์น เป็นต้น ถ้าใช้สัญญาณส่งที่ต่ำ ข้อมูลที่ได้จะไม่ครบ

จากภาพถ่าย จะเห็นว่า รูปเคิร์ปยังไม่ว่ายและเคิร์ปบางรูปไม่สามารถแสดงได้ ถ้าไวเดจต่ำเกินไป



รูปที่ 10 แสดงกราฟจุดต่อชนิด $V_{ce} : I_c$ ของทรานซิสเตอร์ เบอร์ A1015
เส้นฐาน 4 มิลลิแอมป์ ไลน์ เบสแอมป์



รูปที่ 11 แสดงกราฟจุดต่อชนิด $V_{ce} : I_c$ ของทรานซิสเตอร์ เบอร์ A1015
เส้นฐาน 6 มิลลิแอมป์ ไลน์ เบสแอมป์

หนังสืออ้างอิง

1. NATIONAL SEMRCONDUCTOR CORPERATION , " LINEAR DATA BOOK " , 1982
2. WALTER G. JUNG , " IC OP-AMP COOKBOOK " , Howard W. Sams & Co. Inc., 1977
3. บริษัท ซีเอ็ดดูเคชั่น , " คู่มือ ไอซี CMOS 4000 SERIES " , 1978
4. บริษัท ซีเอ็ดดูเคชั่น , " คู่มือ/เทียบเบอร์ ไอซี TTL " , 1978
5. สานนท์ แก้วบเชย , " ET ออกจอ " , วารสารเซมิคอนดักเตอร์อิเล็กทรอนิกส์ , ฉบับที่ 80 , 2530 , หน้า 145 - 150
6. สานนท์ แก้วบเชย , " ET ออกจอ " , วารสารเซมิคอนดักเตอร์อิเล็กทรอนิกส์ , ฉบับที่ 81 , 2530 , หน้า 146 - 154

กิตติกรรมประกาศ

ผู้จัดทำขอขอบคุณ อาจารย์ พลผดุง ผดุงกุล ที่ได้ให้คำแนะนำต่างๆ ให้นำหนังสือในการค้นคว้า และอุปกรณ์รวมทั้งเครื่องมือในการทดลอง จนกระทั่ง โครงการนี้สำเร็จด้วยดี ตลอดจนเพื่อนทุกคนที่มีส่วนช่วยเหลือ ไว้ ณ. โอกาสนี้ด้วย

ชัยยะ	กัลยาพงศ์ศักดิ์
มนไท	สายอรุณ
วรพจน์	กิริสุระเดช
ศรายุทธ์	ศศิวิมลรัตนา