



ปีการศึกษา 2531

Computer - aid for
Substien Switching System Selection

โดย

นายกิตติพงศ์ วิเวกานนท์ 28.1023

นายพล เชมรุ์ ลิขิตชนสมบัติ 28.1151

อาจารย์ที่ปรึกษา

อ.มณฑล ตีลาจินคาไกรฤกษ์



023195

-9.ลค.2532

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปเผยแพร่หรือใช้
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ปริญญานิพนธ์ปีการศึกษา 2531

เรื่อง Computer - Aid for Substation Switching
System Selection

ผู้จัดทำ

1. นายกิตติพงษ์ วิเวกานนท์ 28.1023

2. นายพล เชมรุ ลิขิตชนสมบัติ 28.1151


..... อาจารย์ที่ปรึกษา
(อาจารย์มงคล ลีลาจินคา ไกรฤกษ์)

หัวข้อวิทยานิพนธ์

Computer - Aid for
Substation Switching System Selection.

โดย

นายกิตติพงษ์ วิเวกานนท์ 28.1023
นายพลเชษฐ์ ลิขิตชนสมบัติ 28.1151

อาจารย์ที่ปรึกษา

อาจารย์มณฑล สีลาจินคาไกรฤกษ์

ระดับการศึกษา

ปริญญาตรี สาขาวิศวกรรมไฟฟ้า

ภาควิชา

ไฟฟ้ากำลัง

ปีการศึกษา

2531

บทคัดย่อ

ปัจจุบันสถานีไฟฟ้าย่อย (Substation) ซึ่งทำหน้าที่เป็นส่วนเชื่อมต่อและส่งจ่ายพลังงานไฟฟ้าในส่วนต่าง ๆ ภูมิการขยายเพิ่มมากขึ้นตามความต้องการพลังงานไฟฟ้าของประชาชนและหน่วยงานต่าง ๆ ที่มากขึ้นเรื่อย ๆ วิทยานิพนธ์นี้จึงได้นำการใช้งานทางคาน Computer มาช่วยในการเก็บข้อมูล สำหรับนำมาใช้ในการเลือก (Selection) และการเปรียบเทียบเพื่อช่วยในการออกแบบ โดยคำนึงถึงความต้องการพลังงานไฟฟ้า (Demand load) ระดับแรงดัน และการเชื่อมต่อระหว่างระบบ (Incoming - Outgoing) ของสถานีไฟฟ้าย่อยที่ต้องการ แลวนำมาประกอบกับการจักรระบบของอุปกรณ์ที่สำคัญภายใน จากหลักการเหล่านี้เราสามารถนำมาช่วยในการออกแบบ Single line diagram สำหรับสถานีไฟฟ้าย่อย (Substion) ที่ต้องการสร้างใหม่ได้

Title Computer - Aid for
 Substation Switching System Selection.

by Mr.Kittipong Wiwakanon
 Mr.Polcheat Likittanasombat

Adviser Mr.Monthon Leelajindakrairerk

Level of study Bachelor Degree in Electrical
 Engineering

Department Electrical Engineering

Academic Year 1988

Abstract.

Nowadays, Substations which function as linkages and distributors for electrical power are increasing in numbers according to public and organization 's demand. In this thysis we, therefore, used computer in order to select and compare the designs of substation. We also considered the important factors including electrical demand, voltage and the linkage among the demanding substation. we also applied computer for the arrangement of the equipment of the substation. From these principles, we can take them to design the single line diagram for new substation.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทนำ

สับสแตชันในความหมายอย่างกว้าง ๆ ใดก็ตามที่กลาง ซึ่งรับพลังงานไฟฟ้าจากระบบสายส่ง เพื่อถ่ายทอดผ่านระบบสายจำหน่าย, โดยในขบวนการถ่ายโอนนั้น อาจประกอบด้วยการเปลี่ยนแรงดัน, การตัดคะแนนควสวิตซ์, การควบคุมและอำนวยความสะดวกความปลอดภัยให้แก่ระบบ ฯลฯ เป็นต้น แยกต่างไปจาก switchyard, ตรงที่ switchyard นั้นเป็นสถานีรับพลังไฟฟ้าจากแหล่งผลิตโดยตรง เพื่อถ่ายทอดผ่านระบบสายส่ง, ทั้ง ๆ ที่อุปกรณ์การติดตั้งก็ใช้เหมือนกันทั้งสิ้น

ตามความหมายนี้ สับสแตชันอาจตั้งอยู่ไกลหรือใกล้จากแหล่งผลิตก็ได้, แต่ switchyard นั้น จำต้องอยู่ใกล้กับแหล่งผลิตเสมอ

ขอแตกต่างระหว่าง switchyard กับสับสแตชันที่อาจเห็นได้อีกประการหนึ่งก็คือว่า switchyard นั้น มักตั้งอยู่กลางแจ้ง (outdoor) ทั้งนี้โดยที่มีขนาดใหญ่และ voltage สูง อุปกรณ์ต่าง ๆ ที่ใช้ก็ต้องมีขนาดใหญ่โตไม่สะดวกแก่การติดตั้งภายในอาคาร, ส่วนสับสแตชันนั้น อาจตั้งอยู่กลางแจ้งหรือภายในอาคารก็ได้ สุดแล้วแต่ขนาดและ voltage ที่เกี่ยวข้อง.

สับสแตชันกับ switchyard นี้แม้จะมีชื่อต่างกันและหน้าที่ต่างกันก็ตาม แต่การคำนวณออกแบบ, การเลือกสรรอุปกรณ์และวัสดุ ตลอดจนกระทั่งการ operate และบำรุงรักษากล่าวไปว่าอาศัยหลักการอย่างเดียวกันทั้งสิ้น ฉะนั้น คำบรรยายที่กล่าวถึงสับสแตชันในที่นี้ จึงครอบคลุมไปถึง switchyard ด้วยโดยอนุโลม.

การออกแบบทางไฟฟ้าสำหรับการก่อสร้างสับสแตชันนั้นในเมืองแรกผู้ออกแบบจะคงมีความรู้และคุ้นเคยกับวัสดุและอุปกรณ์ต่าง ๆ บรรดาที่จะนำมาประกอบกันเข้าเป็นสับสแตชัน, จะคงรูถึงหน้าที่รวมทั้งหลักวิธีทำงานของสิ่งเหล่านี้ ตลอดจนรู้จักเลือกสรร

และจัดวางให้เหมาะสมกับสภาพของสับสแตชันแต่ละแห่ง เพื่อให้ทำงานและประสานงานกัน เป็นผลที่คุ้มค่าที่สุดและปลอดภัยภายใต้สภาวะของสับสแตชันแห่งนั้น ๆ โดยไม่ลืมคำนึง ความประหยัดในการลงทุน ความสะดวกในการใช้งาน (operation) และการบำรุงรักษา (maintenance) พร้อม ๆ กันไปด้วย

การออกแบบดังกล่าวนี้ จะต้องเริ่มจาก single-line diagram ก่อน, อันเป็นแผนผังแสดงการจัดวางระบบการต่าง ๆ ภายในสับสแตชัน เช่น ระบบ switching, grounding, control, protection และ metering เป็นต้น. ในการทำ single-line diagram มีสิ่งที่จะต้องคำนึงถึงในประการสำคัญ ๆ ดังนี้

1. การจัดวาง (arrangement) สับสแตชันให้มีคุณลักษณะสมบูรณ์ต่าง ๆ ไฟฟ้า มี incoming และ outgoing circuit พร้อมควยอุปกรณ์ที่จำเป็นครบถ้วนตามแผนและความต้องการ

2. Operational flexibility ต้องให้มืออย่างพอเพียง เช่น สามารถสับเปลี่ยนใช้ breaker แทนกันได้โดยง่ายในเมื่อ breaker ตัวใดตัวหนึ่งชำรุด แต่ก็ไม่ควรจะให้มากเกินไป ซึ่งจะต้องใช้อุปกรณ์เพิ่มขึ้น เป็นการไม่ประหยัด และจะทำความยุ่งยากในการปฏิบัติงานแก่ operator ใด นอกจากนี้การติดตั้งจะกินเนื้อที่มาก และสายไฟจะมีการสวนกันหลายแห่ง ทำให้ความปลอดภัยลดลง

3. การจัดเผื่อไว้สำหรับต่อเคเบิลขยายสับสแตชันในอนาคต เมื่อเพิ่มขึ้น ซึ่งตามปกติจะแสดงเป็นเส้นประ (broken line) ไว้ใน single - line diagram

4. การจัดเผื่อไว้ เพื่อสะดวกและปลอดภัยในการตรวจซ่อมหรือทดสอบอุปกรณ์ในระบบ เช่น ติดสวิชต์คัทคอนหรือคอบโดย-pass คร่อมอุปกรณ์ไว้ จะก็ไม่ค่อยคุ้มกับไฟทั้งสับสแตชันใน เมื่อต้องการจะทำงานที่อุปกรณ์นั้น

เมื่อได้ single-line diagram อันเป็นแบบของการจัดวางลีสต์เคชั่น ออกมาแล้ว การออกแบบอันถัดไปก็จะเป็น physical arrangement ของวัสดุและอุปกรณ์ต่าง ๆ ซึ่งในการนี้ มีสิ่งที่จะต้องคำนึงถึง ดังนี้

1. ความปลอดภัยของการติดตั้ง เช่น โครงเหล็กรับ bus และอุปกรณ์ต่าง ๆ ต้องแข็งแรงพอที่จะรับน้ำหนักและแรงต่าง ๆ ได้อย่างปลอดภัย ฯลฯ
2. การต่อเติมขั้วขยายลีสต์เคชั่นในอนาคต ที่ปรากฏในแบบจะต้องให้สอดคล้องกับความเป็นจริงของสถานที่ตั้งลีสต์เคชั่น ไม่ใช่ในแบบเขียนไว้อย่างเรียบร้อยสวยงาม แต่เอาไปก่อสร้างไม่ได้ เพราะติดอาคาร, ติดรั้ว หรือติดแม่น้ำลำคลอง เป็นต้น
3. อุปกรณ์ต่าง ๆ ที่ติดตั้งจะต้องอยู่ห่างกันพอที่จะทำการล้างหรือถอดถอนออกมาตรวจซ่อมภายในสัปดาห์ใดสักวัน ไม่ควรให้อยู่ติดชิดกันเกินไป จนไม่มีที่ ๆ จะทำการงาน
4. Phase and ground clearance ของ conductor และอุปกรณ์อื่น ๆ จะต้องเป็นไปตามมาตรฐาน เพื่อความปลอดภัยทางไฟฟ้า

สารบัญ

สารบัญ	I
บทคัดย่อ	II
บทนำ	III
สารบัญ	VI
บทที่ 1 Substation and Component	1
บทที่ 2 Substation Arrangement and Busbar	8
บทที่ 3 Instrument Transformers	19
บทที่ 4 HV and EHV Open Disconnectors	63
บทที่ 5 Power Circuit Breaker	75
บทที่ 6 Fault Current Determination	130
บทที่ 7 Computer A.D. Design and Switching System	142
สรุปผลและวิจารณ์	170
กิตติกรรมประกาศ	171
หนังสืออ้างอิง	172
Appendix DWG. Switching Diagram	173

บทที่ 1

สถานีไฟฟ้าย่อยและส่วนประกอบ

(Substation and Component)

1.1 สถานีไฟฟ้าย่อยแบบต่าง ๆ

1.1.1 การแบ่งประเภท

แบ่งออกเป็นแบบภายนอกอาคาร แบบภายในอาคาร แบบกึ่งภายนอกอาคาร แบบใต้ดิน และแบบเคลื่อนที่ และอื่น ๆ ตามลักษณะการสร้าง

ก) สถานีไฟฟ้าย่อยแบบภายนอกอาคาร (outdoor type substation) ประกอบด้วยอุปกรณ์ไฟฟ้าแรงสูงภายนอกอาคาร เช่น หม้อแปลงไฟฟ้า โถไฟฟ้า และอื่น ๆ และอุปกรณ์ควบคุมแบบภายในอาคาร (indoor control equipments) เช่น แผงโถไฟฟ้า แบตเตอรี่ และอื่น ๆ สถานีไฟฟ้าย่อยซึ่งมี "synchronous condenser" ชนิดภายในอาคารติดตั้งอยู่ทางคาน tertiary ของหม้อแปลงไฟฟ้า สำหรับใช้ภายในอาคารก็จัดอยู่ในพวกสถานีไฟฟ้าย่อยแบบภายนอกอาคาร

" สถานีไฟฟ้าย่อยแบบนี้ใช้บริเวณที่ตั้งใหญ่มากแต่ก่อสร้างสูง และสามารถจัดวางอุปกรณ์ต่าง ๆ โคนสะดวก และระบายความร้อนได้ง่าย ฉะนั้นจึงเหมาะสำหรับใช้ในบริเวณชานเมืองซึ่งราคาที่ดินไม่แพง

ข) สถานีไฟฟ้าย่อยแบบภายในอาคาร (indoor type substation)

เป็นแบบที่ติดตั้งอุปกรณ์ไฟฟ้าแรงสูง เช่น หม้อแปลงไฟฟ้า เป็นคน และอุปกรณ์ควบคุม เช่น แผงโถไฟฟ้า เป็นคน ไว้ภายในอาคาร และแม้จะมีอุปกรณ์อื่นอีกเล็กน้อยติดตั้งอยู่ภายนอกอาคารก็ตาม หากมีบางส่วนของอุปกรณ์ไฟฟ้าแรงสูงติดตั้งไว้ใต้พื้นดินก็อาจเรียกว่าสถานีไฟฟ้าย่อยแบบกึ่งใต้พื้นดิน (semi-underground type) สถานีไฟฟ้าย่อยภายในอาคารนี้ส่วนใหญ่อยู่ในใจกลางเมือง ซึ่งที่ดินราคาแพงและใน

บริเวณชายทะเลซึ่งอาจมีไอน้ำเค็ม และบางกรณีก็ใช้สถานีแบบนี้ เพื่อให้อากาศลมกับสิ่งแวดล้อมและป้องกันอัคคีภัย และปลอดภัยจากเสียงรบกวน

ค) สถานีไฟฟ้าย่อยแบบกึ่งภายนอกอาคาร (semi-outdoor type substation)
แบบนี้มีอุปกรณ์ไฟฟ้าแรงสูงส่วนหนึ่งติดตั้งไว้ภายนอกอาคาร และอีกส่วนหนึ่งอยู่ในอาคาร หรืออาจจะเรียกว่า เป็นแบบกึ่งภายในอาคารก็ได้ การออกแบบสถานีไฟฟ้าย่อยแบบนี้ยอมรับแล้วแต่ความเหมาะสมโดยพิจารณาในกรณีกรณี การป้องกันไอน้ำเค็ม การป้องกันอัคคีภัย เป็นต้น

ง) สถานีไฟฟ้าย่อยแบบใต้ดิน (underground type substation)
แบบนี้จะมีอุปกรณ์ส่วนใหญ่ติดตั้งในอาคารซึ่งอยู่ใต้ดิน โดยมีอุปกรณ์ระบายความร้อนไว้ภายนอก และบางแห่งก็มีห้องควบคุมอยู่ใต้ดินด้วย ที่ตั้งของสถานีแบบนี้มักอยู่ในบริเวณใจกลางเมือง เช่น แหล่งชุมนุมชน แหล่งการค้าและถนนที่มีอาคารสูง ๆ อยากรู้ก็ได้มีการสร้างสถานีแบบนี้ใกล้กับทางหลวงเหมือนกัน

จ) สถานีไฟฟ้าย่อยแบบเคลื่อนที่ (mobile type substation)
สถานีแบบนี้มีอุปกรณ์แปลงไฟฟ้าติดตั้งบนรถลาก หรือรถบรรทุก เหมาะสำหรับใช้ในกรณีที่ต้องแทนสถานีไฟฟ้าย่อย ซึ่งเกิดความผิดปกติ ไซช่วยรับภาระไฟฟ้าที่เกิน เกณฑ์ปกติตามฤดูกาลต่าง ๆ และใช้สำหรับงานก่อสร้างที่มีลักษณะชั่วคราว บางแห่งก็ใช้สถานีแบบนี้สำหรับการรถไฟไฟฟ้า อยากรู้ก็ได้ในกิจการไฟฟ้าทั่วไปมักไม่ใช้สถานีไฟฟ้าย่อยแบบนี้ นอกจากจะใช้ เป็นการชั่วคราวโดยตั้งหม้อแปลงไฟฟ้าหรือตู้ไอไฟฟ้าไว้บนรถลากหรือรถบรรทุกให้เคลื่อนที่ได้

ฉ) แบบอื่น ๆ
นอกจากที่กล่าวมาแล้วข้างต้นก็มีสถานีไฟฟ้าย่อยแบบตู้ (box type) สถานีไฟฟ้าย่อยแบบนี้อาจจัดอยู่ในแบบสถานีไฟฟ้าย่อยภายนอกอาคาร ไซประกอบด้วยหม้อแปลงไฟฟ้าสามวัตภาค และตู้ไอไฟฟ้าสำหรับระบบจำหน่าย (หรือที่เรียกว่า metal-clad switchgear or enclosed switeboard) สถานีไฟฟ้าย่อยแบบนี้ใช้ เป็นสถานีไฟฟ้าย่อยของระบบจำหน่ายซึ่งใช้แรงดันไฟฟ้าลอนข้างต่ำ มีขนาดเล็กและไม่มีเจ้าหน้าที่คุม เหมาะที่จะ

ใช้ในบริเวณหมู่บ้าน ที่อาคาร เกษตรหรือหมู่บ้านที่ทำการประมง ซึ่งมีปริมาณการใช้ไฟฟ้าไม่มาก

1.1.2 การเลือกแบบ

การกำหนดแบบสถานีไฟฟ้าย่อยขึ้นอยู่กับสภาพของที่ตั้งของสถานีนั้น และขึ้นอยู่กับสภาพทาง เศรษฐกิจหรือราคาของที่ดิน ในตารางที่ 1 แสดงให้เห็นรายการต่าง ๆ ที่ควรนำมาพิจารณาในการเลือกแบบของสถานีไฟฟ้าย่อย

ตารางที่ 1 การเปรียบเทียบแบบต่าง ๆ ของสถานีไฟฟ้าย่อย

รายการ	แบบ	แบบกลางแจ้ง	แบบในร่ม	แบบใต้ดิน
ลักษณะของการเดินสายส่งไฟฟ้าออกจากสถานี		เหมาะสำหรับเดินสายอากาศ	ส่วนใหญ่เดินสายใต้ดิน	เดินสายใต้ดิน
พิจารณาการกลมกลืนกับสิ่งแวดล้อม		เหมาะสำหรับบริเวณที่มีต้นไม้และบริเวณอุตสาหกรรม	เหมาะสำหรับบริเวณที่มีผู้อยู่อาศัยและบริเวณอุตสาหกรรม	เหมาะสำหรับบริเวณถนนที่ใช้สัญจรมาก และถนนที่มีอาคารสูง ๆ อยู่
การแก้ปัญหาเกี่ยวกับเสียงรบกวน		มีปัญหาน้อยมาก	ง่าย	ง่าย
การแก้ปัญหาเกี่ยวกับ		จัดเตรียมการป้องกันได้สะดวก	ง่าย	จะต้องระมัดระวังเป็นพิเศษ
การแก้ปัญหาเกี่ยวกับน้ำท่วม		หากพื้นที่ต่ำจะแก้ปัญหายาก	ง่าย	จะต้องระมัดระวังเป็นพิเศษ
การแก้ปัญหาเกี่ยวกับฝุ่นละอองและไอน้ำแข็ง		จะต้องระมัดระวังเป็นพิเศษ	ไม่มีปัญหา	ไม่มีปัญหา
บริเวณที่ตั้ง		ขนาดใหญ่	ขนาดกลาง	ขนาดเล็ก
ความยากง่ายสำหรับการก่อสร้าง		ง่าย	ค่อนข้างยาก	ค่อนข้างยาก
ระยะเวลาก่อสร้าง		สั้น	ค่อนข้างยาว	ยาว
ราคาที่ดิน		เหมาะในกรณีที่ดินมีราคาถูก	เหมาะในกรณีที่ที่ดินมีราคาแพง	เหมาะในกรณีที่ที่ดินมีราคาแพงมาก
การปฏิบัติการและการบำรุงรักษา		สะดวก	ไม่ค่อยสะดวก	ไม่ค่อยสะดวก

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

1.2 ส่วนประกอบของสถานีไฟฟ้าย่อย

จะคงมีส่วนประกอบต่าง ๆ ที่จำเป็นในการใช้งาน ในการปฏิบัติงาน และการบำรุงรักษา กล่าวคือ

1.2.1 หม้อแปลงไฟฟ้า

หม้อแปลงไฟฟ้าใช้แปลงแรงดันไฟฟ้า โดยลดแรงดันไฟฟ้าที่สถานีไฟฟ้าย่อยและเพิ่มแรงดันไฟฟ้าที่โรงไฟฟ้า หม้อแปลงไฟฟ้ามีแบบวัฏภาคเดี่ยวและสามวัฏภาค ในช่วงระยะหลังนี้ได้มีการกำหนดในวิธีการผลิตและสามารถทำงานเป็นที่เชื่อถือได้ จึงมักจะใช้แบบสามวัฏภาคเป็นส่วนใหญ่ ประกอบกับใช้อุปกรณ์ปรับแรงดันไฟฟ้า (on-load tap changer) ช่วยให้อายุการใช้งานยาวขึ้นและการบำรุงรักษาง่ายขึ้นด้วย ดังนั้นจึงมีแนวโน้มในการใช้อุปกรณ์ปรับแรงดันไฟฟ้าย่อยของระบบจำหน่ายไฟฟ้าและสถานีไฟฟ้าย่อยที่ใช้แรงดันไฟฟ้าสูงมากเป็นพิเศษ ในบางกรณีเช่นการควบคุมพลังงานไฟฟ้าของระบบวงรอบก็ใช้หม้อแปลงไฟฟ้าซึ่งมีเครื่องปรับวัฏภาค on-load voltage phase shifter

1.2.2 อุปกรณ์ปรับปรุงวัฏภาค

ใช้สำหรับปรับแรงดันไฟฟ้าโดยอาศัยการลดค่า impedance ของสายไฟฟ้าหรือหม้อแปลงไฟฟ้าโดยการจัดพลังงานไฟฟ้าตาม reactive หรือลดพลังงานไฟฟ้าที่สูญเสียโดยแก power factor อุปกรณ์ที่ใช้มี synchronous condenser, asynchronous condenser, static condenser และ shunt reactor สองอย่างแรกใช้สำหรับวัฏภาคซึ่งอยู่ในตำแหน่งนำและตำแหน่งตาม (leading and lagging) สามารถที่จะทำหน้าที่ปรับวัฏภาคโคคลอดเวลาแกอุปกรณ์ประเภทนี้ราคาแพงและการบำรุงรักษาค่อนข้างยุ่งยาก ส่วนอุปกรณ์สองอย่างหลังได้มีการปรับปรุงในการผลิตทำให้สามารถปรับแรงดันไฟฟ้าได้โดยปรับพลังงานไฟฟ้าตาม reactive เป็นชั้น ๆ ตามสภาพการขยายของระบบไฟฟ้า ฉะนั้นจึงใช้อุปกรณ์นี้กันแพร่หลายมากกว่า

1.2.3 .ไกไฟฟ้า (switchgear)

สถานีไฟฟ้าย่อย เป็นส่วนที่เชื่อมโยงกับสายส่งไฟฟ้าและสายจำหน่ายไฟฟ้ากับระบบผลิตพลังงานไฟฟ้า และระบบเชื่อมโยงสายส่งไฟฟ้าและสายจำหน่ายไฟฟ้า อยู่ทางก้านสะพานไฟฟ้าหลังหม้อแปลงไฟฟ้า ในแต่ละสายมีไกตัดวงจรและไกตัดคอน ไกตัดวงจรทำหน้าที่เชื่อมและตัดกระแสไฟฟ้าเข้ากับระบบไฟฟ้า เมื่อมีความผิดปกติเกิดขึ้นที่สายส่งไฟฟ้าหรืออุปกรณ์ ไกตัดวงจรทำหน้าที่เชื่อมวงจรโดยอัตโนมัติ ภายใต้อัตโนมัติ สอบและซ่อมสายส่งไฟฟ้าสายจำหน่ายไฟฟ้า หม้อแปลงไฟฟ้า ไกตัดวงจร และอุปกรณ์อื่น ๆ จะใช้ไกตัดคอนแยกสายและอุปกรณ์เหล่านั้นนอกจากระบบไฟฟ้า

1.2.4 แผงไกไฟฟ้า และอุปกรณ์หม้อแปลงไฟฟ้า (switchboard and instrument transformer)

แผงไกไฟฟ้า เปรียบเสมือนระบบประสาทส่วนกลางที่สถานีไฟฟ้าย่อย ทำหน้าที่ควบคุมการปฏิบัติงานของอุปกรณ์ต่าง ๆ คลอดจนเป็นที่ระงับการปฏิบัติการของอุปกรณ์ การวัดแรงดันไฟฟ้า กระแสไฟฟ้า พลังไฟฟ้า และอื่น ๆ เมื่อเกิดความผิดปกติออกจากวงจรไฟฟ้า เพื่อให้ซ่อมบำรุงรักษาอุปกรณ์ต่าง ๆ ได้สะดวก

โดยที่ในระบบไฟฟ้าแรงสูงไม่สามารถที่จะวัดแรงดันไฟฟ้า และกระแสไฟฟ้า โดยตรงได้ อุปกรณ์หม้อแปลงไฟฟ้าจะทำหน้าที่เปลี่ยนแรงดันไฟฟ้าและกระแสไฟฟ้าให้ลดค่าลงเพื่อให้ ความสะดวกในการวัด อุปกรณ์เหล่านี้มีหม้อแปลงแรงดันไฟฟ้า หม้อแปลงกระแสไฟฟ้า หม้อแปลงแรงดันและกระแสไฟฟ้า เป็นต้น

1.2.5 อุปกรณ์ป้องกัน (protective device)

นอกจากไกตัดวงจรและรีเลย์แล้ว ในระบบไฟฟ้ายังมีอุปกรณ์ป้องกันอย่างอื่น อีก กล่าวคือ

1) อุปกรณ์ล่อฟ้า (lightning arrester)

อุปกรณ์ล่อฟ้าทำหน้าที่ป้องกันอุปกรณ์ต่าง ๆ ที่สถานีไฟฟ้าย่อย ซึ่งเกิดจากแรงดันไฟฟ้าสูงผิดปกติ โดยเกิดฟ้าผ่า และการสับไกไฟฟ้า (switching surge) ในปัจจุบันนี้ อุปกรณ์ล่อฟ้าส่วนใหญ่ใช้แบบ magnetic blow type

2) อุปกรณ์สำหรับต่อจุดสะเทิน (neutral equipment)

ที่จุดสะเทินของหม้อแปลงไฟฟ้ามักติดตั้งอุปกรณ์ต่อไปนี้สำหรับป้องกันระหว่างที่เกิดความผิดปกติโดยมีการลัดวงจรลงดิน

ความต้านทานต่อลงดินที่จุดสะเทิน (neutral grounding resistance) เพื่อจัดการจำกัดแรงดันไฟฟ้าที่สูงผิดปกติและช่วยให้เลยทำงานสำหรับการชดเชย grounding arc โดยอัตโนมัติ ใช้ arc-suppression coil หรือใช้ compensating reactor (neutral grounding) สำหรับขดเคเบิลสายส่งไฟฟ้าแรงดันสูงสายในวิศวกรรมภาคศูนย์ หากหม้อแปลงไฟฟ้าไม่มีจุดสะเทินก็อาจจะหาจุดสะเทินโดยต่อหม้อแปลงไฟฟ้างดลงดิน แล้วต่ออุปกรณ์สำหรับต่อจุดสะเทิน ณ จุดนั้น ทั้งนี้ก็ใช้อุปกรณ์ล่อฟ้าที่จุดสะเทินของหม้อแปลงไฟฟ้า เพื่อป้องกันอันตราย

3) อุปกรณ์ต่อลงดิน (grounding device)

เมื่อเกิดความผิดปกติโดยมีการลัดวงจรลงดินหรือเกิดความผิดปกติจากฟ้าผ่า ศักย์ของสถานีไฟฟ้าย่อยเทียบกับพื้นดินจะสูงเกินปกติ และอาจเกิดอันตรายแก่คนและสัตว์ในบริเวณนั้นหรือทำความเสียหายแก่อุปกรณ์ต่าง ๆ ได้ เพื่อเป็นการป้องกัน ใช้สายไฟฝังสายไฟฟ้าต่อลงดิน (grounding conductor) หรือคอบรรเทาอุปกรณ์ต่าง ๆ ได้ ลงดินรวมทั้งโครงสร้างของสะพานไฟฟ้าที่อยู่ภายนอกอาคารด้วย

4) อุปกรณ์ป้องกันฟ้าผ่า (shielding device)

เป็นสายต่อลงดินซึ่งพาดเสาเพื่อป้องกันอุปกรณ์ต่าง ๆ ที่สถานีไฟฟ้าย่อยจากฟ้าผ่า

1.2.6 อุปกรณ์เบ็ดเตล็ด

นอกจากที่กล่าวมาแล้วข้างต้น ยังมีอุปกรณ์อื่น ๆ อีก เช่น อุปกรณ์ระบายความร้อน เครื่องมือช่างลูกถ้วยแมคเคอริ เครื่องประจุแบตเตอรี่ เครื่องอัดลม เครื่องกำเนิดไฟฟ้าสำรองสำหรับใช้ในโรงไฟฟ้า ไฟแสงสว่าง และอื่น ๆ โดยปกติแล้วสถานีไฟฟ้าย่อยของคิติกอกับที่ทำการควบคุมระบบไฟฟ้า (load-dispatching office) และสำนักงาน ฉะนั้นจะคงมีอุปกรณ์โทรคมนาคม และนอกจากนี้บางแห่งอาจจะมีเครื่องมือ เช่น และเครื่องมือควบคุมอื่น ๆ ที่สถานีไฟฟ้าย่อยสำคัญ ๆ สำหรับสถานีไฟฟ้าย่อยแบบเกา ส่วนใหญ่จะมีอุปกรณ์ที่จำเป็นต่อใช้ในการบำรุงรักษา เช่น หอประกอบหม้อแปลงไฟฟ้า เครื่องขยายหม้อแปลงไฟฟ้า โรงซ่อม และอื่น ๆ แต่ในปัจจุบันมักไม่ใช้อุปกรณ์เหล่านี้แล้ว เนื่องจากได้มีการปรับปรุงอุปกรณ์ต่าง ๆ ในสถานีไฟฟ้าย่อยให้มีความคงทนและเชื่อถือได้มากขึ้นควย การบำรุงรักษาถึงายสะดวก

1.2.7 อาคารของสถานีไฟฟ้าย่อย

มีหลายแบบตามขนาดและลักษณะของสถานีไฟฟ้าย่อย แบบภายนอกอาคารมี หอทำงาน หออุปกรณ์สื่อสาร และอื่น ๆ อยู่ภายในอาคารใกล้ ๆ กับแผงไกไฟฟ้า และมีขนาดแหล่งไฟฟ้าที่ใช้ในการควบคุมการปฏิบัติงานของสถานี ฉะนั้นตัวอาคารก็มีขนาดเล็กแต่สำหรับแบบภายในอาคารขนาดของอาคารจะใหญ่เพราะมีอุปกรณ์ต่าง ๆ อยู่ภายในอาคารควย ทั้งนี้รวมถึงไฟแสงสว่าง ระบบประปา ระบบระบายน้ำ อุปกรณ์ดับเพลิง เครื่องถ่ายเทอากาศ และอื่น ๆ สำหรับบ้านพักของเจ้าหน้าที่ปฏิบัติงานและพนักงานบริกรมักจะสร้างไว้ภายในบริเวณของสถานีไฟฟ้าย่อยหรืออยู่ในบริเวณใกล้เคียง

การจัดวางระบบและสะพานไฟฟ้า

(Substation arrangement and Busbar)

2.1 การจัดวางระบบ switching

การจัดวางระบบ switching หรือ switching arrangement นั้น มีหลายวิธี, แต่ละวิธีมีข้อได้เปรียบเสียเปรียบซึ่งกันและกัน ซึ่งจะต้องเลือกสรรให้เหมาะสมกับสภาพของงานและวงเงินลงทุนเป็นกรณี ๆ ไป. ในที่นี้จะได้นำ switching arrangement ซึ่งใช้ในทางปฏิบัติโดยทั่วไปมาแสดงรวม 8 scheme ด้วยกัน, ดังรูปที่ 2-1 ถึง 2-8. ใน scheme เหล่านี้ แต่ละ scheme ต่างก็มี incoming line จำนวน 3 line คือ G_1, G_2 กับ G_3 และ outgoing line จำนวน 3 line คือ L_1, L_2 กับ L_3 .

1. Single-bus scheme รูปที่ 2-1 (a). เป็นลักษณะที่ง่ายและประหยัดที่สุด แต่มีข้อตำหนิอยู่ว่า ถ้า circuit breaker ทั่วใดตัวหนึ่งชุกของหรือจะคักตอนเอา ออกมาปรับตั้งตรวจสอบแล้ว, ก็จำเป็นจะต้องคัก incoming หรือ outgoing line ออกไป. แต่อุปสรรคข้อนี้ก็อาจกำจัดไปเสียได้โดยคอสวิตช์ by-pass หรือ circuit breaker ดังรูป (b). หรือคอสวิตช์เชื่อมโยง circuit breaker ดังรูป (c). นอกจากนี้ก็ยังมีข้อตำหนิอีกข้อหนึ่ง คือว่า การซ่อม bus หรือถอด เปลี่ยน insulator ที่ bus นั้น จำเป็นจะต้องดับไฟฟ้าทั้งสามสัคชั่น, อนึ่งการ คอสวิตช์หรือ circuit breaker ตามรูป (b) นั้น, หากมีข้อชุกของ (fault) เกิดขึ้นในสายส่งนั้นแล้ว ก็มีผลเท่ากับว่าข้อชุกของเกิดที่ bus ซึ่งจะไปรบกวนทำให้



สายอื่น ๆ พลอยตกลงไฟไปควายแบบนี้เราเรียกว่า มี fault level สูง

Single-bus scheme นี้ใช้ในทุก voltage และควรพิจารณาใช้ใน เฉพาะกรณีที่ว่า หากเกิดขัดข้องในการจำหน่ายกระแสไฟฟ้า เป็นครั้งคราวแล้วผลที่ เกิดตามมาจะไม่ร้ายแรงจนเกินไปนัก, เมื่อคำนึงถึงความประหยัดในการลงทุน ประกอบ

2. Spare-bus scheme รูปที่ 2-2. บางที่เรียก main-and-transfer-bus scheme, แบบนี้คล้ายกับแบบแรกแต่เพิ่มเติม transfer bus และ bus tie circuit breaker เข้าไปเพื่อประโยชน์ที่ว่า หาก circuit breaker ตัวใด ขัดข้องหรือต้องการจะตัดคอนออกจากวงจรมาตรวจสอบ ก็อาจจ่ายไฟฟ้าทาง transfer bus และ tie breaker ได้. อย่างไรก็ตามหากเกิดขัดข้องหรือ จะซ่อม main bus แล้ว ก็จะต้อง shutdown ทั้งสับสแตชันอยู่ก็, หากแต่ ว่าจะสามารถจ่ายกระแสไฟไปได้โดยที่ไม่มี protection สับสแตชันส่วนมากใช้ bus ในลักษณะนี้เป็นพื้น เพราะนอกจากจะมี flexibility และ reliability ก็แล้ว การขยายต่อเติม bus ในภายหลังยังกระทำโดยความปลอดภัยโดย ไม่จำเป็นต้องงัดจ่ายกระแสไฟฟ้าในระหว่างปฏิบัติงานด้วย.

3. Double-bus, single-breaker scheme รูปที่ 2-3. แบบนี้เป็น แบบที่ลงทุน ค่าที่สุกในกรณีที่ว่าจะสามารถจะตรวจสอบหรือทำ maintenance ที่ bus ได้โดยไม่ต้องมีควรวัดไฟ, หรืออีกนัยหนึ่งโดยถือหลักว่าโอกาสที่จะตรวจสอบ bus มีมากกว่าตรวจสอบ circuit breaker, แต่อย่างไรก็ตามหาก circuit breaker ตัวใดตัวหนึ่งขัดข้อง ก็จำเป็นจะต้องตัด line นั้นออก จากระบบ

4. Double-bus, double-breaker scheme รูปที่ 2-4. แบบนี้ใช้ circuit breaker 2 ตัว คือ incoming หรือ outgoing line แต่ละสายจึงทำให้การลงทุนสูงแต่มีข้อคืออยู่ที่ว่า หาก circuit breaker 1 ตัวหนึ่งตัวใดชำรุดของ ก็อาจตัดคอนออกมาตรวจสอบได้ โดยไม่มีการดับไฟ, และ protection ต่าง ๆ ก็คงยังมีอยู่โดยสมบูรณ์ตามเดิม. สับสแตชันแบบนี้เหมาะสำหรับใช้งานในกรณีการติดตั้งที่ใหญ่และสำคัญ ซึ่งต้องการ reliability สูง โดยต้องเงินในการลงทุนมีความสำคัญรองลงมา.

5. Breaker-and-a-half scheme รูปที่ 2-5. แบบนี้คล้ายกับแบบ double breaker, หากแต่จะใช้ circuit breaker 3 ตัว คือ incoming หรือ outgoing line 2 สาย, จึงช่วยลดจำนวน circuit breaker และประหยัดการลงทุนไปไ้บางส่วน. การติดตั้งแบบนี้สามารถตรวจสอบ bus หรือ circuit breaker ได้โดยไม่ต้องดับไฟเช่นเดียวกัน. ในกรณี double-bus, double-breaker, หากแต่ว่า fault level สูงกว่าเท่านั้น

6. Straight-bus sectionalization scheme รูปที่ 2-6. แบบนี้เป็นแบบที่เหมาะสมที่สุดที่จะใช้ในกรณีที่มี incoming line และ outgoing line หลาย ๆ ชุด, โดยมีความมุ่งหมายว่าเมื่อมี short circuit หรือ overload fault เกิดขึ้นที่ circuit breaker 1 ตัวใดตัวหนึ่ง หรือ bus 1 คอนใดคอนหนึ่งแล้ว, เฉพาะส่วนนั้น ๆ จะถูกตัดออกไป โดยที่ส่วนที่เหลืออยู่จะไม่ถูกกระทบกระเทือนเลย. นอกจากนั้นหากจะตรวจสอบคอนใดคอนใดส่วนใดส่วนหนึ่งของสับสแตชัน ก็อาจดับไฟเป็นคอน ๆ ไปเพื่อทำงานเฉพาะส่วนนั้นได้โดยง่าย.

อนึ่ง Straight-bus sectionalization scheme นี้ อาจใช้ 2 bus แทน bus เดียวอย่างแสดงในรูปที่ 2-6 ก็ได้ ซึ่งจะเพิ่ม reliability ขึ้นไปอีก

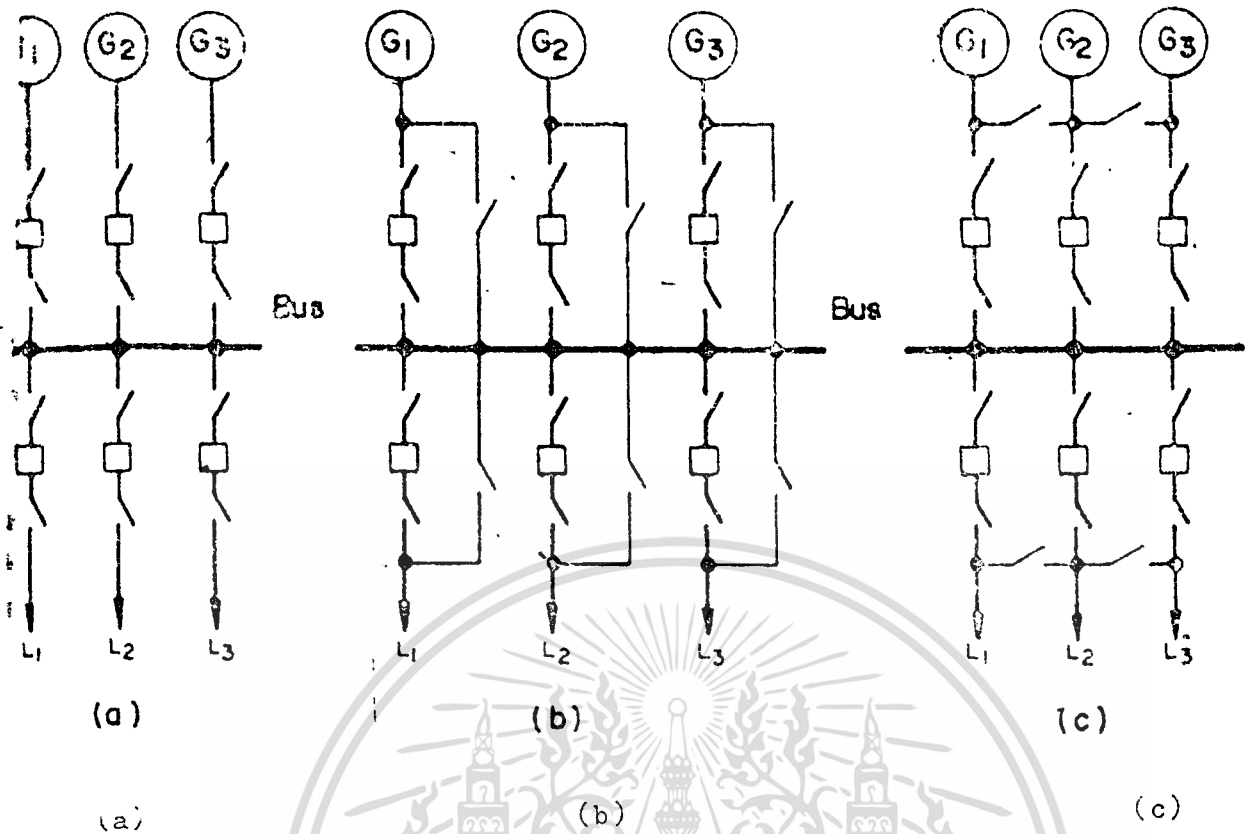


Fig. 2-1. Single-bus scheme

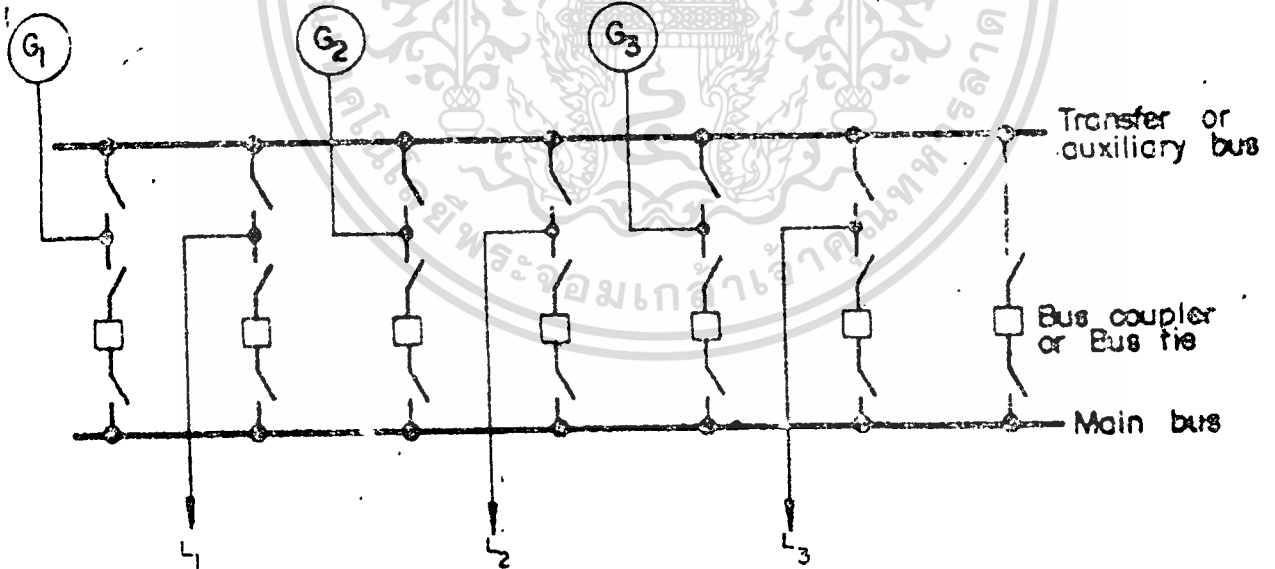


Fig. 2-2. Spare-bus scheme

(or main-and-transfer-bus scheme)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

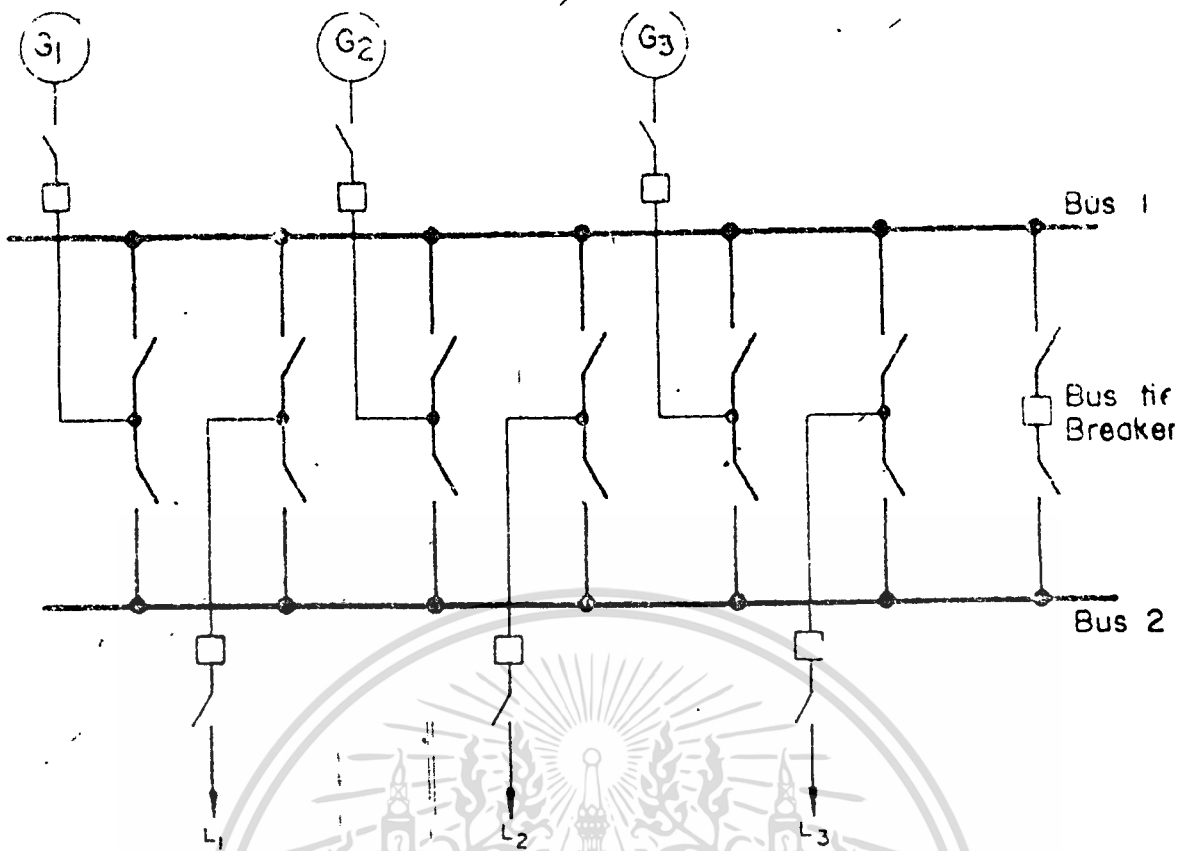


Fig . 2-3 . Double - bus , single - breaker scheme.

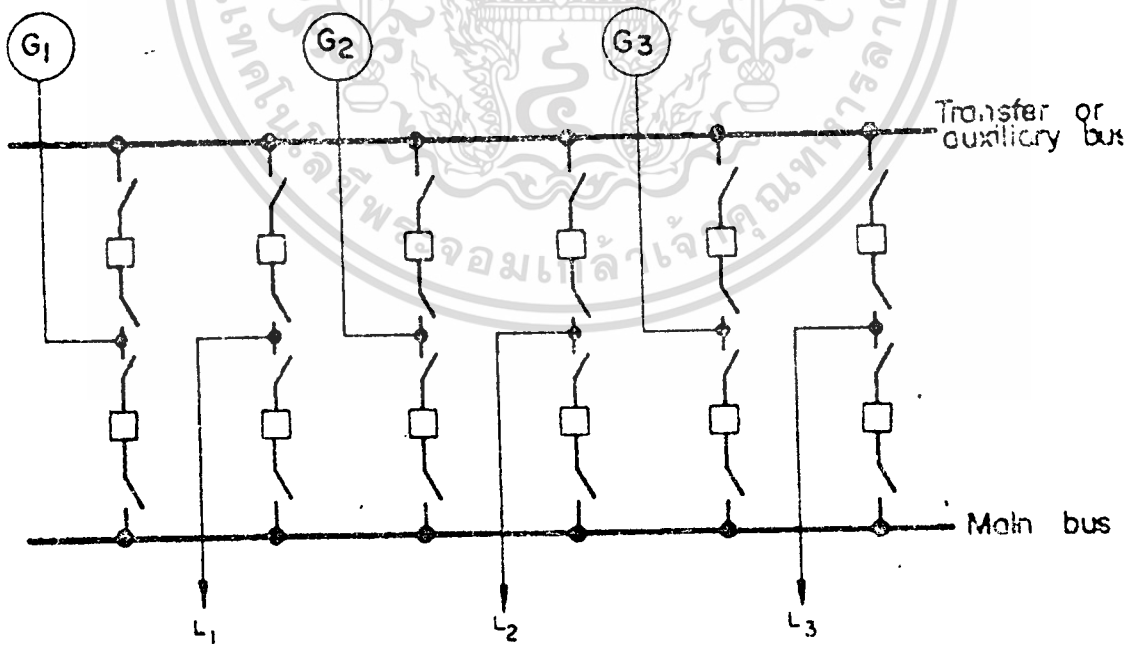


Fig. 2-4. Double - bus , double - breaker scheme.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

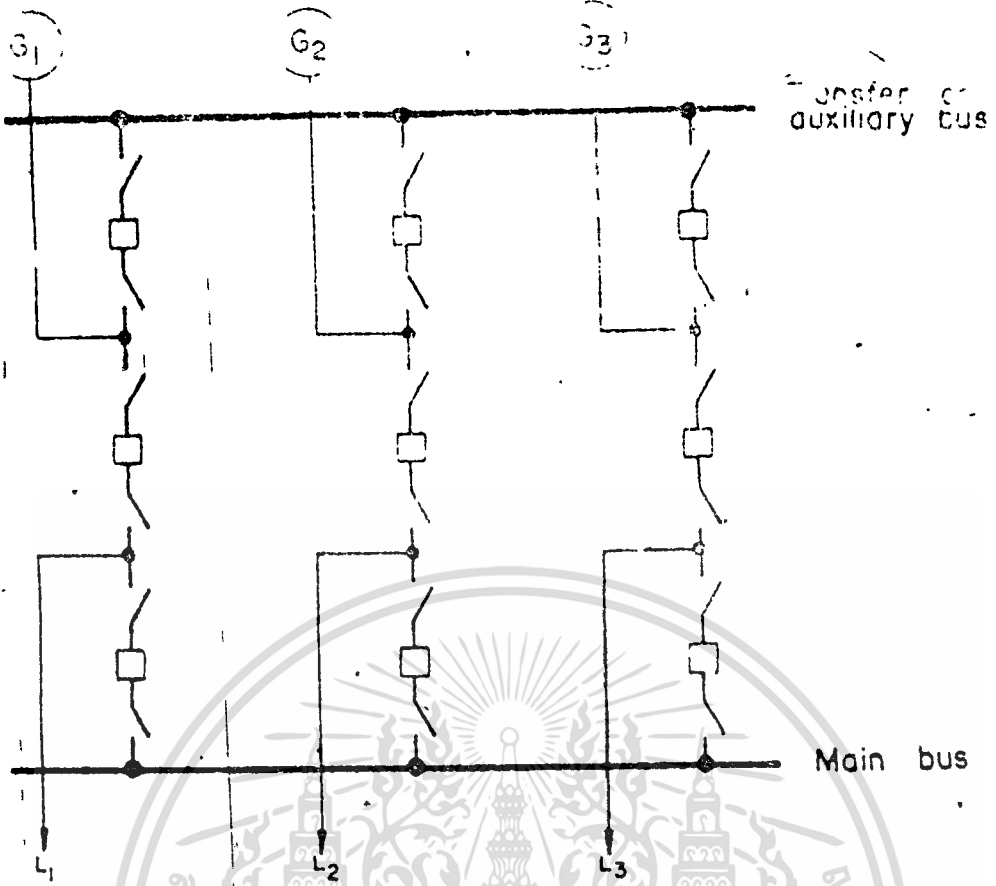


Fig. 2-5. Breaker - and - a - half scheme.

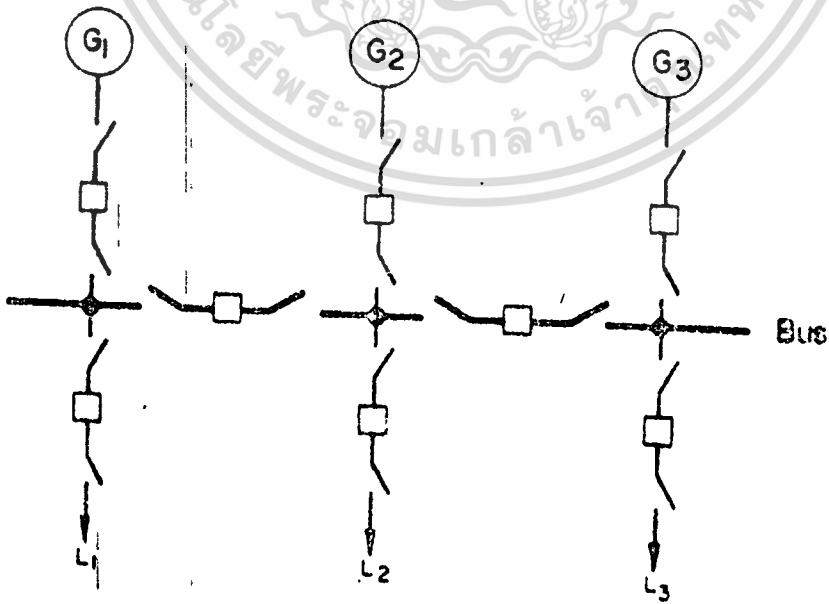


Fig. 2-6. Straight - bus sectionalization scheme .

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

7. Single-ring-bus sectionalization scheme รูปที่ 2-7. แบบนี้สามารถตัดคอนเอา circuit breaker หรือสวิตช์ใดตัวหนึ่งออกจากวงจรเพื่อทำการตรวจซ่อมได้โดยที่การจ่ายไฟจะไม่ชงก และโดยที่ protection ของระบบก็ยังคงมีครบสมบูรณ์ตามปกติ. หรือถ้าหากเกิดชกของขึ้นในส่วนใดส่วนหนึ่งของ ring แล้ว circuit breaker ก็จะตัดเฉพาะส่วนนั้นออกไป โดยที่ส่วนอื่น ๆ ที่เหลือยังคงทำงานปกติ

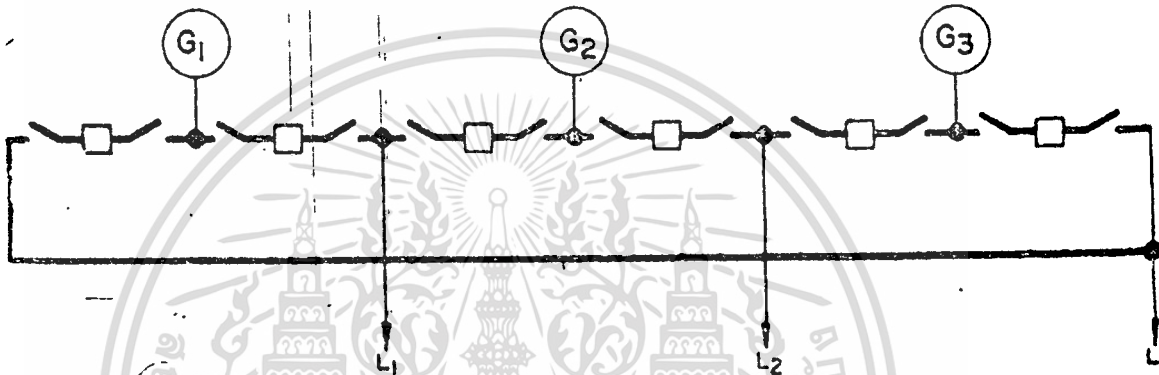


Fig. 2-7. Single - ring bus sectionalization scheme.

8. Double-ring-bus sectionalization scheme รูปที่ 2-8. แบบนี้สังเกตได้ว่าเป็นแบบ double-bus, double-breaker กับแบบ straight-bus sectionalization ผสมกัน, ซึ่งจะรวมคุณลักษณะของทั้ง 2 scheme นี้เข้าด้วยกัน.

Scheme ต่าง ๆ ที่แสดงมาแล้วทั้ง 8 scheme นี้ ต่างก็มีสาม incoming line และสาม outgoing line ทั่วกัน, แต่จำนวน circuit breaker และ switch ที่ใช้ในแต่ละ scheme แตกต่างกันไป ซึ่งจะอำนวยความสะดวกในแง่ protection, reliability และ flexibility ใหญ่ตามฐานะ.

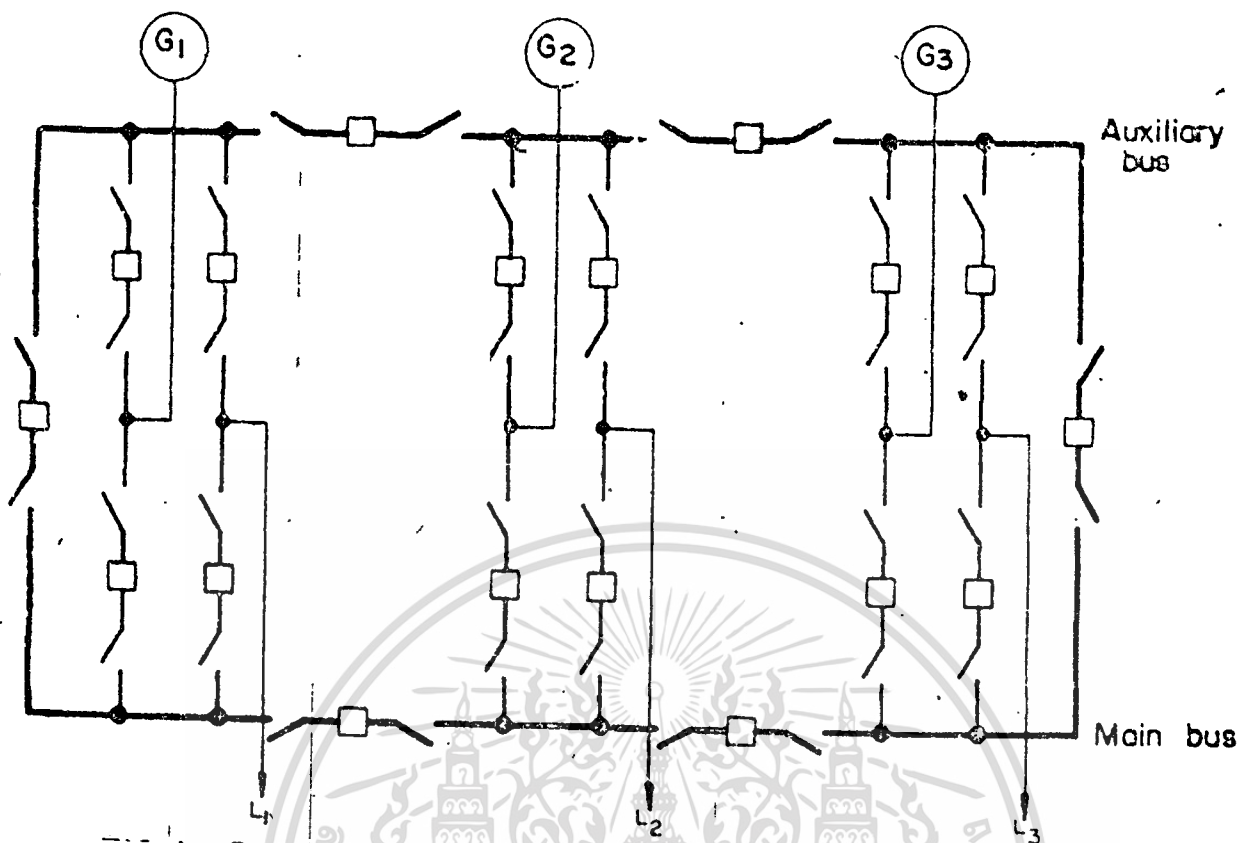


Fig. 2-8. Double - ring bus sectionalization scheme.

จำนวน circuit breaker และ switch ของแต่ละ scheme ซึ่งแสดงไว้ใน
รูปมีดังนี้

	จำนวน Circuit breaker	จำนวน Switch
1. Single-bus scheme, (a)	6	12
(b)	6	18
(c)	6	16
2. Spare-bus acheme	7	20
3. Double-bus, single-breaker scheme	7	20

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

	<u>จำนวน</u> <u>Circuit breaker</u>	<u>จำนวน</u> <u>Switch</u>
4. Double-bus, double-breaker scheme	12	24
5. Breaker-and-a-half scheme	9	18
6. Straight-bus sectionalization scheme		
Single-bus	8	16
Double-bus		
7. Single-ring-bus sectionalization scheme	6	12
8. Double-bus sectionalization scheme	18	36

จำนวนของอุปกรณ์เหล่านี้ เป็นแนวทางที่จะชี้บอกถึงขนาดวงเงินลงทุนก่อสร้างได้เป็นอย่างดี ฉะนั้นในการออกแบบสัมผัสนั้นและละแห่งนั้น จะต้องพิจารณาเสียก่อนว่าเราต้องการ protection, reliability และ flexibility เพียงใด แล้วจึงเลือกสรร scheme ที่เหมาะสมสอดคล้องกับความต้องการ ทั้งให้ประหยัดในการลงทุนพร้อม ๆ กันไปด้วย.

2.2 โครงสร้าง

การก่อสร้างสัมผัสด้านกลางแรงนั้นอุปกรณ์ที่มีน้ำหนักมาก ๆ เช่น power transformer, instrument transformer, circuit breaker เป็นต้น ตามปกติจะทำฐานคอนกรีตรองรับไวบนพื้นดิน ส่วนอุปกรณ์ที่มีน้ำหนักน้อย เช่น disconnect switch, fuse, insulator ฯลฯ เป็นต้น อาจจักวางไว้ในลักษณะต่าง ๆ ทำให้เกิดมีโครงสร้างแบบต่าง ๆ ขึ้นดังนี้

1. Unit-type structure แบบนี้ใช้โครงเหล็ก A-frame ทั้งแยกกันเป็นต้น ๆ ทั้งแสดงในรูปที่ 2-9, มี strain insulator ติดสำหรับซึ่งสาย bus conductor ระหว่าง A-frame เหล่านี้. ส่วน disconnect switch ก็อาศัยติดตั้งอยู่บน A-frame

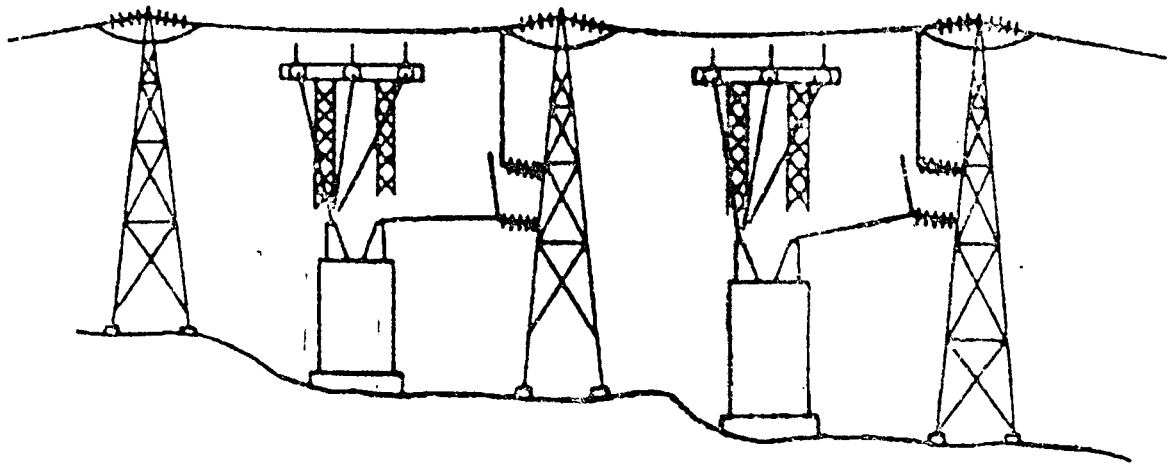


Fig. 2-9. Unit-type Structure

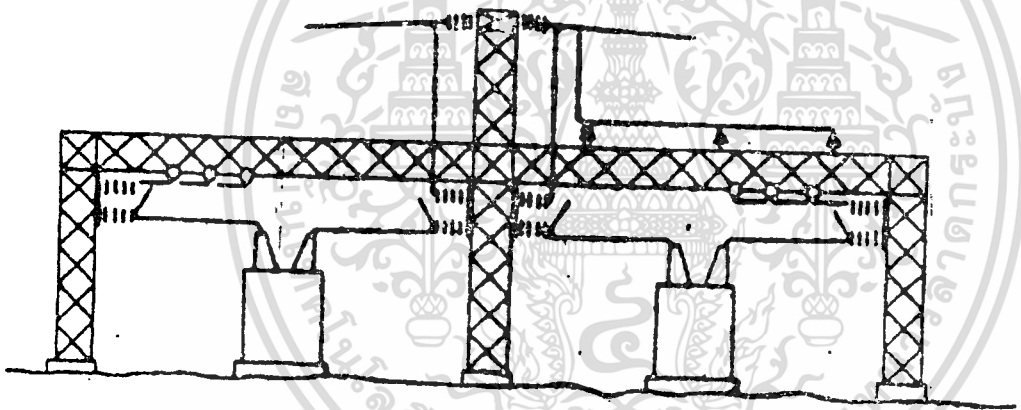


Fig. 2-10. Truss-type Structure

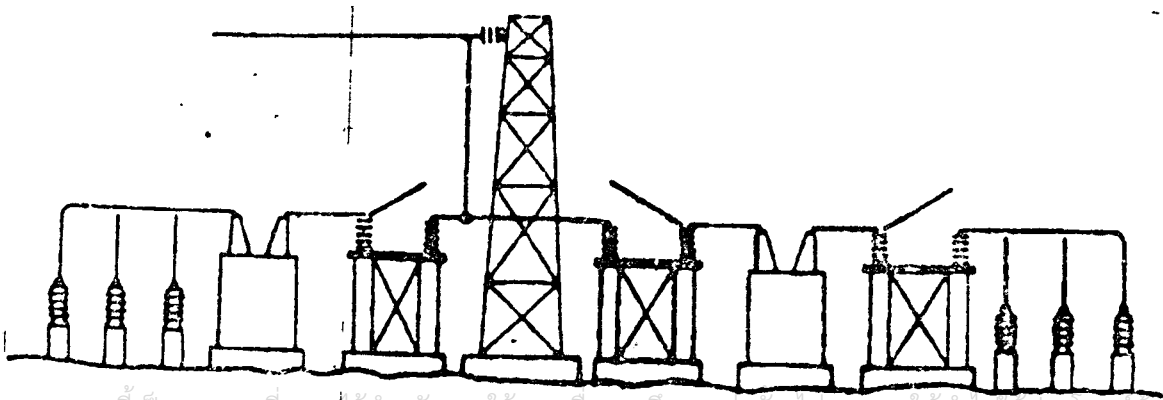


Fig. 2-11. Ground-type Structure;

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดลอกเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

นี้ควย. Unit-type structure เหมาะสำหรับใช้ในที่ระดับดินที่ทำการก่อสร้าง เป็นบ่อเขื่อนดินไม่สม่ำเสมอ และราคาที่ดินไม่แพง, ในกรณีเช่นนี้แล้วราคาของการก่อสร้างแบบนี้จะต่ำ. นอกจากนั้น การกักแปลงหรือขยายลีสเสี้ยนภายหลังก็กระทำได้ง่าย

2. Truss-type structure แบบนี้ใช้โครงเหล็กยาวหรือที่เรียกว่า lattice truss ดังแสดงในรูปที่ 2-10. Disconnect switch กับอุปกรณ์อื่น ๆ ที่น้ำหนักน้อยจะอาศัยคิบนคิน truss นี้หึ่งลัน, รวมทั้ง strain insulator สำหรับ bus conductor และ pedestal insulator สำหรับ bus copper tube ควย. โครงเหล็กแบบนี้ราคาสูงกว่าแบบ unit-type แต่ทว่ามีลักษณะเรียบรอยกระทัดรัด, หึ่งกินพื้นที่คิคคังน้อยกว่า

3. Ground-type structure แบบนี้มีลักษณะแตกต่างกว่า 2 แบบข้างตน โดยที่อุปกรณ์คาง ๆ ไม่วาหนักหรือเบาถึคาง, จะมีแทนคอนกรีต (concrete pedestal) พรอมกับ pedestal insulator รองรับอุปกรณ์และ bus copper tube ไว้อย่างแข็งแรง ดังแสดงในรูปที่ 2-11. โครงสร้างแบบนี้มีรูปร่างลักษณะเรียบรอยเป็นระเบียบและสวยงามกว่าแบบอื่น ๆ, ไมจ่าเป็นคองมีความสูงมาก จึงทำให้งายคองการบำรุงรักษา. แต่โครงสร้างแบบนี้คองการพื้นที่กว้างและควรจะคองรวมเรียบสม่ำเสมอล็กนอย.

หม้อแปลงไฟฟ้า

(INSTRUMENT TRANSFORMERS)

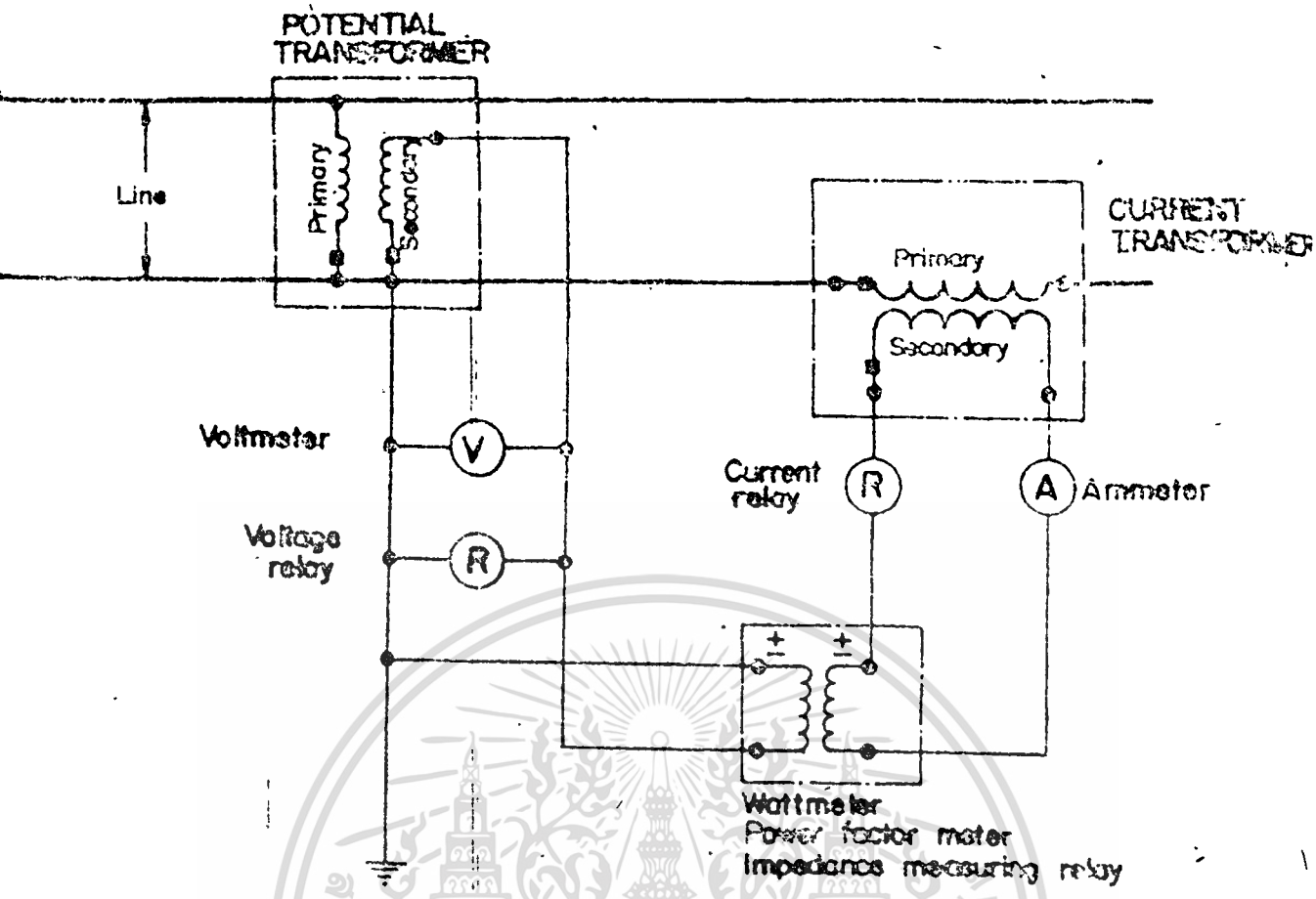
Instrument transformer มี 2 ชนิด คือ current transformer (C.T.) กับ potential transformer (P.T.) มีหน้าที่โดยทั่ว ๆ ไป ดังต่อไปนี้

(1) แปลงกระแสจากจำนวนมาก ๆ (=C.T.) หรือ voltage สูง ๆ (=P.T.) ของวงจรไหลกลลงมาถึงระดับหม้อแปลงที่จะนำไปใช้กับ meter, relay และ control device ซึ่งตามมาตรฐานจะมี rating ไว้ 5 แอมแปร์ และ 120 โวลต์

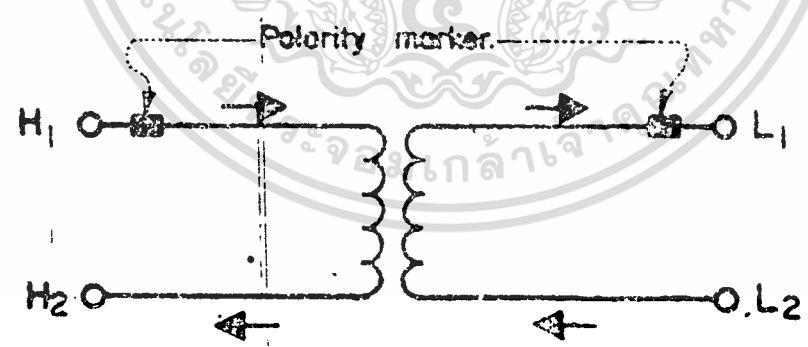
(2) พรอม ๆ กันไปกับข้อ (1) instrument transformer จะทำหน้าที่ insulate อุปกรณ์ดังกล่าวแลวจากไฟฟ้าแรงสูง, เป็นการป้องกันอันตรายไปภายในตัว (และเพื่อให้อุปกรณ์ป้องกันอันตรายนี้โค่นลงสมบรูณยิ่งขึ้น casing หรือตัวเรือนของ instrument transformer มักจะทอลงกนด้วย)

การต่อ primary ของ C.T. เขากับวงจรที่ตอการจะวัดหรือ control นั้น ตอต่อแบบ series ส่วน P.T. นั้น ตอเขาระหว่างสายไฟ (line to line) หรือระหว่างสายไฟกับสาย neutral (รูปที่ 3-1)

Polarity . ที่ขั้วหนึ่งทาง primary และขั้วหนึ่งทาง secondary จะมีเครื่องหมายแสดงทิศทางสัมพันธ์หรือ relative polarity ของกระแสไว้ หากจะถือว่ากระแสแรงสูงไหลเข้าทางขั้ว primary ที่มีเครื่องหมายนั้นแล้ว ก็เป็นที่เข้าใจว่าทางขั้ว secondary ที่มีเครื่องหมาย กระแสแรงจะไหลออก



รูปที่ 3-1 วิธีต่อ potential transformer กับ current transformer



รูปที่ 3-2 เครื่องหมายขั้วของ instrument transformer แสดงทิศทางของกระแสไฟ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

(กรุปที่ 3-2) อยางไรก็ตาม สําหรับ instrument transformer ที่ใชกับ meter หรือ relay ซึ่งทำงานกวย magnitude ของ กระแสหรือของ voltage แคลํพิงเท่านั้น ไมเกี่ยวกับทิศทางหรือ phase position (คือวาไมเกี่ยวกับ power factor แลว), ไมจําเป็นคอง คําเนิงถึง polarity วาจะคองตอเอาไฟเขาขั้วใคออกขั้วใค เพราะถึงแมจะ สลับขั้วกันเสีย instrument ก็คองทำงานใคถูกคอง เปนปกติ คิวอยางกรณีนี้ เช่น ammeter, voltmeter, non-directional over-current relay, over-voltage relay เปนตน แลสําหรับ meter และ relay บางประเภท เช่น wattmeter, varmeter, reversed power relay เปนตน ซึ่งทำงานกวย magntude ของกระแสหรือ voltage ไปพรอม ๆ กับทิศทาง หรือ phase position แลว จะคองตอขั้วเอา ไฟเขาออกทางคาน primary กับ secondary ในลอคคองคองกัน

การแบ่งประเภทของ C.T. และ P.T.

ก. แบ่งตามลักษณะการติดตั้ง

- 1) Indoor-type โดยทั่วไปมี rating 25,000 โวลต์เป็น อยางสูง และถาเป็น 15,000 โวลต์หรือคําลงมาจะใชเป็นแบบ dry-type ก็ใค เพราะติดตั้งในร่มโอกาสที่จะใครับอันตรายจากฝนฟ้าอากาศมีนอย ตั้งแต่ 15,000 โวลต์ขึ้นไปใชเป็น compound-filled หรือ oil-immersed
- 2) Outdoor-type โดยมากกำหนด rating ใหตั้งแต่ 25,000 โวลต์ขึ้นไป และเนืองจากติดตั้งกลางแจงมีโอกาสที่จะใครับอันตรายจากฝนฟ้าอากาศใค มาก จึงคองเป็นแบบ compound-filled หรือ oil-immersed.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สําหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไมอนุญาตใหนำไปใชประโยชน์ดานการค้า
ไมวากรณีใคๆทั้งสิ้น อีกทั้งหํามมิใหตัดแปลงเนื้อหา และตองอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช

ข. แบ่งตามลักษณะ insulation

- 1) Dry-type มักจะทำถึง voltage 15,000 โวลต์ และไม่ติดตั้ง
กลางแรงโดยไม่มีสิ่งปกปิดกันฝนฟ้าอากาศ
- 2) Compound-filled มักจะทำถึง voltage 15,000 โวลต์ ใช้ติดตั้ง
กลางแรง
- 3) Oil-immersed มักจะทำตั้งแต่ voltage 15,000 โวลต์ขึ้นไปใช้ติดตั้ง
กลางแรง

ค. แบ่งตามลักษณะ mechanical construction

สำหรับ P.T. ที่ใช้ทั่ว ๆ ไปมักเป็นแบบ solid (or wound-primary)
type ส่วน C.T. นั้น มีแบบต่าง ๆ คือ

- 1) Wound-primary type มักจะมี primary rating ตั้งแต่ 800 แอมแปร์
ลงมา
- 2) Bar-type มักจะมี primary rating ตั้งแต่ 1,200 แอมแปร์
ขึ้นไป
- 3) Window-type ไซท์กับกระแสมาก ๆ ใกล้เคียงกับแบบ bar-type
- 4) Bushing-type ไซท์กับกระแสมาก ๆ เช่นเดียวกับ bar-type
แต่ความแม่นยำ (accuracy) มีน้อยกว่า จึงเหมาะสำหรับใช้กับงานคาน
relaying ซึ่งความสำคัญทาง accuracy ยังเป็นรองของงานคาน metering

5) Double-secondary type มี secondary winding 2 ชุด แต่ละชุด แยกจากกัน เกิดชาก จึงเท่ากับมี C.T. 2 ตัว แบบนี้เหมาะสำหรับความต้องการ ที่จะจำกัด maximum burden ของวงจรทาง secondary หรือต้องการจะ แยกวงจรของอุปกรณ์สำคัญให้ทำงานโดยอิสระ เช่น differential relay เป็นต้น การใช้ C.T. แบบนี้ ก็ว่าใช้แบบ winding เกียว 2 ตัวคือเป็นอันกับ ก็ตรงที่ว่ากินเนื้อที่คั้งน้อยกว่า

6) Three-wire type สำหรับใช้กับวงจร เฟสเดียวสามสาย C.T. แบบนี้ หรือ เรียกว่า double-primary type สามารถใช้กับ meter เฟสเดียวชนิดธรรมดาได้

7) Split-core type แบบนี้สร้างขึ้นด้วยความมุ่งหมายที่จะใช้จับเข้ากับ bus ความแม่นยำมีน้อยกว่าแบบอื่น

Burden

เมื่อต่อ secondary terminal ของ instrument เข้ากับ อุปกรณ์จะเป็น meter, relay หรือ control device ใดๆ ก็ตาม จะมี ทั้ง active power และ reactive power ไหลอยู่ในวงจรทาง Secondary นี้ ซึ่งปริมาณจะมีมากน้อยเท่าใดก็สุดแล้วแต่คุณสมบัติอันหนึ่งของวงจรมัน คุณสมบัติ อันนี้เรียกว่า burden

ในกรณีของ C.T. นั้น meter หรืออุปกรณ์ต่างๆ ที่เราต่อใน secondary circuit จะถือเป็น series กัน ฉะนั้น เพื่อความสะดวกในการ คำนวณ เราจึงกำหนดค่าของ burden เป็น impedance (z) เสีย มีหน่วยเป็น ohm โดยนัยนี้ เมื่อต้องการทราบ total burden ก็เอา

impedance ของ meter หรืออุปกรณ์แต่ละชิ้นมาบวกกัน เข้าอย่างแบบ เลขคณิต ผลบวกก็จะเป็น total burden หรือหากทราบ resistance (R) และ reactance (X_L) ของอุปกรณ์แต่ละชิ้น total burden ก็จะมีค่าดังนี้

$$Z = \sqrt{(\sum R)^2 + (\sum X_L)^2} \quad \text{ohm}$$

หรือถ้าทราบเป็น volt-ampere burden (VA) เราจะหา impedance burden ได้จาก

$$Z = \frac{VA}{I^2} \quad \text{ohm}$$

ซึ่ง I = กระแสที่ไหลผ่านวงจร secondary burden ส่วน power factor (p.f.) ของ burden จะหาได้ดังนี้

$$p.f. = \frac{\sum R}{\sqrt{(\sum R)^2 + (\sum X_L)^2}}$$

ตัวอย่าง Ammeter, wattmeter กับ watthour meter ในวงจร secondary circuit ของ C.T. มี effective resistance R = 0.055, 0.023 ohm และมี reactance X_L = 0.102, 0.098, 0.024 ohm ตามลำดับ ส่วนสาย (lead) ที่ต่อเข้า meter เหล่านี้มี resistance 0.050 ohm

$$\begin{aligned} \sum R &= 0.055 + 0.023 + 0.014 + 0.0050 = 0.142 \text{ ohm} \\ \sum X_L &= 0.102 + 0.098 + 0.024 = 0.224 \text{ ohm} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \text{Total secondary burden } Z &= \sqrt{(\sum R)^2 + (\sum X_L)^2} \\
 &= \sqrt{(0.142)^2 + (0.224)^2} \\
 &= \sqrt{0.703} \\
 &= \underline{0.265 \text{ ohm}}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \text{Burden p.f.} &= \frac{\sum R}{Z} \\
 &= \frac{0.142}{0.265} \\
 &= \underline{0.53}
 \end{aligned}$$

สำหรับกรณีของ P.T. นั้น meter และอุปกรณ์ต่าง ๆ ที่เอามา
 ต่อใน secondary circuit ต่อขนานกัน ฉะนั้น! ถ้ากำหนดค่าของ burden เป็น
 impedance อย่าง C.T. บาง จะทำให้ไม่เป็นการสะดวกต่อการคิดคำนวณ
 โดยเหตุนี้ เราจึงกำหนดค่าของ burden เป็น volt-ampere (VA) เสีย เมื่อ
 เป็นดังนี้แล้วหลอดของการหว่าน total burden ก็ทำใ้คงง่ายขึ้น คือ เพียงแต่เอา
 VA ของ meter หรืออุปกรณ์แต่ละชิ้นนั้นมาบวกกันเข้า ผลบวกก็จะเป็น total burden
 หรือหากหว่าน watt และ var ของอุปกรณ์แต่ละชิ้น total burden ก็จะมี
 ค่าดังนี้

$$VA = \sqrt{(\sum W)^2 + (\sum VAR)^2} \quad \text{volt-amperes}$$

หรือถ้าทราบเป็น impedance burden (Z) เราก็จะหา VA burden ได้จาก

$$VA = \frac{E^2}{Z} \quad \text{volt-amperes}$$

ซึ่ง E = voltage drop ของ burden

ส่วน power factor (p.f.) ของ burden จะหาได้จาก

$$VA = \frac{\sum W}{\text{p.f.}}$$

ตัวอย่าง Voltmeter, wattmeter, กับ watthour meter ในวงจร

secondary circuit ของ T. มีค่าของ watt $W = 4.7, 2.4, 1.4$

ค่าของ VAR = 0.9, 9 และ 11.8 ตามลำดับ

$$\sum W = 4.7 + 2.4 + 1.4 = 8.5 \quad \text{watts}$$

$$\sum VAR = 0.9 + 11.8 = 12.7 \quad \text{vars}$$

$$\text{Total secondary burden VA} = \sqrt{(\sum W)^2 + (\sum VAR)^2}$$

$$= \sqrt{(8.5)^2 + (12.7)^2}$$

$$= \sqrt{233.54}$$

$$= \underline{\underline{15.4}} \quad \text{volt-amperes}$$

$$\text{Burden p.f.} = \frac{\sum W}{VA}$$

$$= \frac{8.5}{15.4}$$

$$= \underline{\underline{0.55}}$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Burden นี้ เป็นองค์ประกอบอันสำคัญอันหนึ่งที่ทำให้ accuracy ของ instrument transformer ลดน้อยลงไป หรืออีกนัยหนึ่งทำให้เกิด error ขึ้น เป็นผลให้ค่าอ่านจาก meter ผิดพลาดไป ซึ่งจะมากน้อยเท่าใดก็สุดแต่ปริมาณ ของ burden ในวงจร ความเกี่ยวข้องนี้จะไกลลวรายละเอียดในหัวข้อ accuracy ของ กับ ก่อไป (การคิดคำนวณหา total burden) ตามวิธีที่แสดงไว้ข้าง หน้าที่ มุ่งหมายเพื่อจะนำไปตรวจสอบว่า instrument transformer ที่ใช้นั้นรับ burden เกินกำลังหรือไม่ ทั้งนี้เป็นหลักการในการเลือกสรร instrument transformer มาใช้งานให้เหมาะสม

Insulation Class

คือข้อกำหนดว่า instrument transformer จะต้องมีฉนวน (insulation) ทางด้าน primary ก็เพียงพอที่จะทน voltage ที่กำหนดให้ นั่น ใด ไม่ใช่จะทนแค่เพียง voltage ที่ต้องการใช้งานหรือ rated voltage เท่านั้น เพื่อที่จะต้องพิสูจน์ว่า instrument transformer มีคุณภาพทางด้าน ฉนวนครบถ้วนตามต้องการ ASA จึงได้กำหนดวิธีการทดสอบและ test voltage ไว้ เป็นมาตรฐาน (ASA Standard C57) เรียกว่า dielectric test ซึ่งประกอบ กับการทดสอบที่สำคัญ 2 ประการ คือ

1) Applied Potential Test มีความมุ่งหมายที่จะทดสอบคุณภาพของ insulation ระหว่าง winding กับ winding และระหว่าง winding กับ ground ของ instrument transformer ว่าจะทนต่อ voltage ที่กำหนดให้หรือไม่ วิธีการทดสอบคือ ให้ short circuit winding ที่จะ test นั้น แล้วต่อไฟโดย ใช้ voltage ที่กำหนดให้เข้าสายหนึ่ง ส่วนอีกสายหนึ่งต่อเข้า casing หรือ core ของ instrument transformer สำหรับ winding อื่น ๆ ใน

short circuit ระเบิดแล้วตกลง casing หรือ core ฉุกเฉิน ระยะเวลาของการทดสอบใช้ 1 นาทีเต็ม

2) Impulse Test เป็นการทดสอบคุณภาพของ insulation ว่าจะทนต่อ surge จากอำนาจฟ้าผ่าที่เกิดขึ้นในบริเวณใกล้เคียง และ surge จาก switching operation โคนหรือไม (ตามกฎหมายของ U.S.B.R จะทดสอบกับ C.T. ที่มี insulation class ตั้งแต่ 196 KV ขึ้นไป และ P.T. ที่มี insulation class ตั้งแต่ 69 KV ขึ้นไป) Impulse test มักจะทำเป็น 2 กรณีด้วยกัน เรียกว่า chopped-wave กับ full-wave test มีหลักการว่า หาวิธีทำให้เกิดคลื่นอันหนึ่งซึ่งสามารถเพิ่มคาขึ้นไปจนถึงจุดสูงสุด (คือ crest voltage ที่กำหนดให้สำหรับ insulation class แต่ละอัน) ใดภายในเวลา $1/2$ ถึง $2 \frac{1}{2}$ micro-second (หนึ่งในล้านส่วนของวินาที) และค่านี้สามารถลดลงมาเหลือครึ่งหนึ่งใดภายใน 40 ถึง 50 micro-second, ไซคลื่นนี้ผ่านเข้าไปใน winding ของ transformer แล้วสังเกตผล การทดสอบเหล่านี้จะต้องใช้เครื่องมือเครื่องวัดพิเศษหลายอย่าง เช่น เครื่องกำเนิดคลื่น (surge generator) resistance divider, capacity divider, และ cathode-ray oscillograph สำหรับวัดและบันทึก impulse voltage เป็นต้น ระยะเวลาที่ไซคลื่นผ่านเข้าไปใน transformer winding นี้สั้นมาก คือประมาณ 1-3 micro-second เท่านั้น

Error

(ความคลาดเคลื่อน)

ในการคำนวณขั้นต้นเกี่ยวกับ voltage, current (กระแส) และ

จำนวนรอบของ winding ใน transformer โดยทั่วไป เรามักจะ
คิดอย่างหยาบ ๆ เอาว่าทั้ง 3 จำนวนดังกล่าวมีความสัมพันธ์กันดังนี้

$$V_p N_s = V_s N_p$$

$$\text{และ } I_p N_s = I_s N_p$$

ซึ่ง V_p และ I_p เป็น terminal voltage และกระแสในวงจร primary
 V_s และ I_s เป็น terminal voltage และกระแสในวงจร secondary
 N_p และ N_s เป็นจำนวนรอบ (turns) ของ winding ในวงจร primary
และ secondary

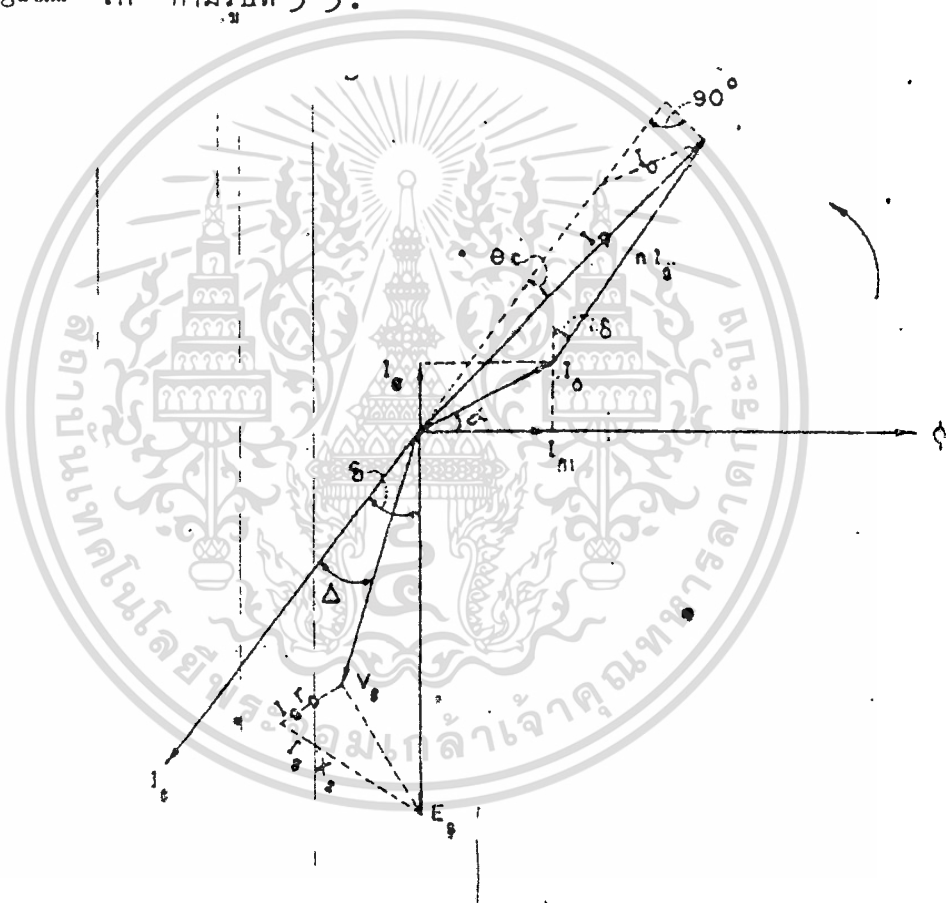
ความสัมพัทธ์เหล่านี้เป็นเพียง ideal case เท่านั้น ซึ่งก็ไหมลัพท์
ไกลเคียงพอที่จะนำมาใช้ในการศึกษาคำนวณที่ไม่ต้องการความละเอียดมากนักก็
กรณีของ instrument transformer แล้ว เนื่องจาก instrument transformer
เป็นอุปกรณ์ที่จะต้องเอาไปใช้เกี่ยวกับกริด, การป้องกันอันตรายและอำนวยความสะดวก
ความปลอดภัยให้แก่ระบบ ตลอดจนการ control ต่าง ๆ ซึ่งต้องการความละเอียด
และแม่นยำแน่นอนอย่างสูง ฉะนั้น จึงจำเป็นต้องศึกษาความสัมพันธ์เหล่านี้ให้กว้าง
ขวางออกไปอีกตามสมควร

ในขณะที่ instrument transformer ทำงาน นอกจากจะมี V_p ,
 V_s , I_p และ I_s เกี่ยวข้องแล้ว ยังมีอีกหลายสิ่งหลายอย่างเกิดขึ้นภายใน instrument
transformer ซึ่งจะต้องคำนึงถึง อาทิเช่น exciting current I_0 (ซึ่งประ
กอบด้วย magnetising current component I_m กับ iron-loss component I_c)
secondary induced voltage E_s , working flux ϕ , burden phase angle
ซึ่งเป็นมุมระหว่าง I_s กับ E_s , α ซึ่งเป็นมุมระหว่าง I_0 กับ ϕ และ transformer
phase angle θ ซึ่งเป็นมุมระหว่าง $-I_s$ กับ I_p หรือ $-V_s$ กับ V_p ฯลฯ เป็นต้น

สิ่งเหล่านี้ทำให้เกิดคุณสมบัติต่าง ๆ ขึ้นแก่ instrument transformer และคุณสมบัติที่สำคัญข้อหนึ่งก็คือ error หรือ ความคลาดเคลื่อน ตามหัวข้อของเรื่องนี้

เพื่อให้เห็นความแตกต่างได้ชัดเจนและสะดวกแก่การอธิบายจะแยกกล่าวเรื่อง error นี้ เป็น C.T. error กับ P.T. error โดยเฉพาะเป็นกรณีไป

C.T. Error ขณะที่ C.T. ทำงานสิ่งที่เกิดขึ้นใน C.T. จะแสดงออกเป็น voltage diagram ได้ ตามรูปที่ 3-3.



รูปที่ 3-3. Vector Diagram ของ C.T.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

n = turns ratio

r_s = secondary winding resistance

x_s = secondary winding reactance

e_s = induced secondary voltage

V_s = secondary terminal voltage

I_s = secondary current

I_p = primary current

I_o = exciting current

I_m = magnetizing component of I_o

I_w = iron-loss component of I_o

ϕ = working flux

θ = phase angle of C.F. (angle between I_p and $-I_s$)

δ = phase angle of total burden, including impedance of secondary winding (angle between I_s and E_s)

Δ = phase angle of secondary load circuit (angle between I_s and V_s)

α = angle between I_o and ϕ

จาก vector diagram นี้ จะหาค่าของ I_p ได้ดังนี้

$$\begin{aligned} I_p^2 &= (I_w + nI_s \cos \delta)^2 + (I_m + nI_s \sin \delta)^2 \\ &= (I_o \sin \alpha + nI_s \cos \delta)^2 + (I_o \cos \alpha + nI_s \sin \delta)^2 \end{aligned}$$

$$\therefore I_p = [(I_o \sin \alpha + nI_s \cos \delta)^2 + (I_o \cos \alpha + nI_s \sin \delta)^2]^{1/2}$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

(1) C.T. Ratio Error

เรโซ I_p/I_s เรียกว่า

current transformation ratio (R) มีค่า

$$R = \frac{I_p}{I_s} = (I_0 \sin \alpha + nI_s \cos \delta)^2 + I_0 \cos \alpha + nI_s \sin \delta)^2$$

ซึ่งหากแตกค่าตามวิธีตรีโกณมิติและตัดทอนลงไปแล้วจะได้ค่าโดยประมาณ

$$R = n + \frac{I_e \cos \delta}{I_s} + \frac{I_m \sin \delta}{I_s}$$

แต่ มีค่าน้อยมาก ถ้าที่เสียว่า เท่ากับ แล้ว จะได้

$$R = n \frac{I_e}{I_s}$$

จึงอนุมานได้ว่า current ratio R นั้น ไม่เท่ากับ turns ratio (n) เลยเสียที่เกี่ยว กิ่งที่เราเคยคิดอย่างหยาบ ๆ แต่ว่าตามความเป็นจริงแล้ว จะมี ความมากกว่านั้นอีก เป็นจำนวน เท่ากับ I_e/I_s และจากนี้ก็อาจกล่าวต่อไปอีกว่า R มีค่าไม่คงที่ตายตัว แต่จะเปลี่ยนค่าของมันตาม I_e คือ iron-loss component ของ exciting current กับ I_s คือ กระแสในวงจร secondary ซึ่งก็คือ total secondary burden นั้นเอง

ความคลาดเคลื่อนจาก current ratio นี้ เรียกว่า ratio error ซึ่งอาจให้คำนิยามได้จากสูตร

$$\text{Ratio error} = \frac{\text{Nominal ratio} - \text{actual ratio}}{\text{actual ratio}}$$

(Nominal ratio คือ transformation ratio ซึ่งปรากฏอยู่บน nameplate ของ C.T., actual ratio คือ I_p/I_s)

Ratio error ทำให้ meter แสดงตัวเลขที่อ่านได้ไม่ตรงกับความเป็นจริง เช่น C.T. ที่มี ratio error 0.01 หรือ 1% จะทำให้การอ่าน meter คลาดเคลื่อนไป 1% โดยเหตุนี้ จึงต้องกำหนดค่าคูณ เรียกว่า ratio correction factor (RCF) ไว้ สำหรับคูณค่าที่อ่านได้จาก meter ในเมื่อต้องการทราบค่าที่แท้จริง เช่น meter ที่มี RCF 1.01 นั้น ค่าที่อ่านจาก meter จะต่ำกว่าความเป็นจริง 1% จะต้องเอา RCF คูณค่านี้เสียก่อน จึงจะได้ค่าที่แท้จริง

$$RCF = \frac{\text{actual ratio}}{\text{Nominal ratio}} = \frac{I_p/I_s}{\text{Nominal ratio}}$$

หรืออีกนัยหนึ่ง

$$\text{Primary current} = \text{Secondary current} \times \text{Nominal ratio}$$

RCF หรือ RCF ซึ่งมีค่าเปลี่ยนแปลงตาม burden ดังโคลกล่าวมาแล้ว จะอ่านค่าได้จาก characteristic curve หรือ test data ของ C.T. นั้น ๆ

(2) C.T. Phase Angle Error นอกจาก ratio error ดังที่โคลกล่าวมาแล้ว ยังมีอีกสิ่งหนึ่งที่ทำให้การอ่าน meter คลาดเคลื่อนได้ สิ่งนี้คือ Phase angle ซึ่งโคลกล่าวมาแล้ว ว่าเป็นมุม θ_c ระหว่าง $-I_c$ (คือ I_c กลับทศทาง) กับ I_p เช่นเดียวกับในกรณีก่อน ค่าของ θ_c หาได้จาก vector diagram โคล และมีค่าโดยประมาณตามสมการ

$$\tan \theta_c = \frac{I_m \cos \delta - I_c \sin \delta}{nI_s}$$

แต่ θ_c เป็นมุมเล็ก ฉะนั้น $\tan \theta_c = \theta_c$ คิดเป็น radian โดยประมาณ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

แต่ถ้าถือว่า θ_c เป็น 0 ภาย จะโกศ phase angle ในชั้นสุดท้าย

$$\theta_c = \frac{I_m}{nI_s} \quad (\text{radian})$$

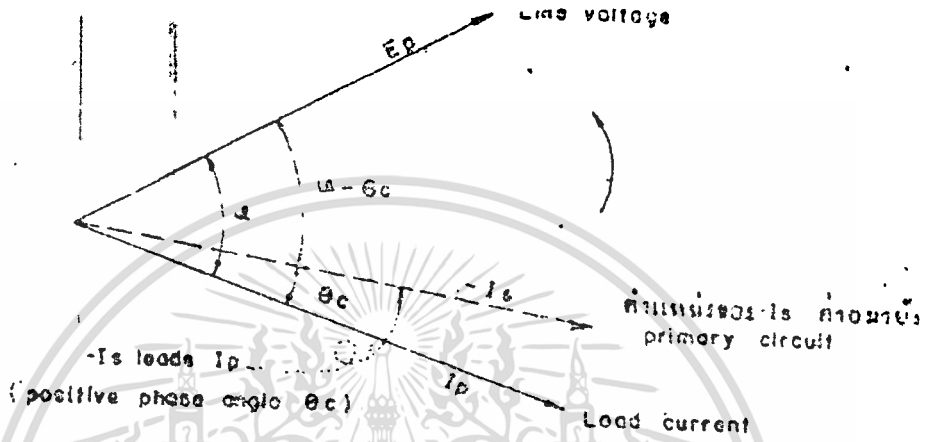
ทั้งนี้ ก็อาจสรุปได้ว่า phase angle ของ C.T. นั้น จะมีค่าเปลี่ยนแปลงตาม I_s (ซึ่งสัมพันธ์กับ burden ใน secondary circuit) กับ I_m คือ magnetizing component .i. ของ exciting current I_0

ทั้งนี้ กล่าวมาแล้ว θ_c เป็นมุมระหว่าง $-I_s$ กับ I_p ถ้า $-I_p$ leads I_s เราถือว่า θ_c เป็นบวก ถ้า $-I_s$ lags I_p เราถือว่า θ_c เป็นลบ และเนื่องจาก θ_c เป็นมุมเล็ก ใช้หน่วยเป็น de ree ไม่สะดวก ในทางปฏิบัติจึงใช้หน่วยเป็น minute

การใช้ C.T. กับ ammeter หรือกับ current relay นั้น phase angle จะไม่เข้าไปเกี่ยวข้องกับเฉพาะแต่ ratio error เท่านั้น แต่กับ wattmeter แล้ว ทั้ง ratio error และ phase angle จะเข้าไปเกี่ยวข้องกับค่า กล่าวคือ wattmeter นั้น วัดค่าของ line voltage (E) x load current (I) x power factor (cos θ) ซึ่งเท่ากับ $E_p \times I_p \times \text{cosine}$ ของมุมระหว่าง E_p กับ I_s โดยอ่านค่าทางด้าน secondary คือ $E_s \times I_s \times \text{cosine}$ ของมุมระหว่าง E_s กับ I_s ถ้ามุมทั้ง 2 กรณีนี้ เท่ากันก็ไม่เป็นปัญหา, wattmeter จะอ่านค่า watt ออกมาตรงคือ ผลความจริงไม่เป็นเช่นนั้น I_s ย่อมจะ lag หรือ lead I_p อยู่จำนวนหนึ่งเสมอ และมุมระหว่าง $-I_s$ กับ I_p ก็คือ phase angle นั้นเอง ถ้า $-I_s$ lags I_p (negative phase angle)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

แล้ว wattmeter จะอ่านค่าออกมาต่ำไป, ถ้า $-I_s$ leads I_p
 (positive phase angle) ค่าที่อ่านได้ก็จะสูงไปเพื่อให้เห็นชัดขึ้น ไม่ปรก
 รูปที่ 3-4



- θ_c = power factor angle of primary circuit (load p.t. angle)
- θ = phase angle (between I_p and I_s reversed)
- $(\theta - \theta_c)$ = power factor angle of (secondary) load

รูปที่ 3-4 Positive phase angle ทำให้เกิดผลเสมือนว่า power factor
 ใน secondary circuit มีค่าสูงขึ้น

รูปที่ 3-4 แสดง positive phase angle คือ $-I_s$ leads I_p
 ตามรูปนี้ จะเห็นได้ว่า power factor angle ใน secondary ลาก
 ขนาดลงมาเป็น $(\phi - \theta_c)$ แทนที่จะเป็นอย่างใน primary circuit การที่
 power factor angle ลากลงนี้ทำให้เกิดผลเสมือนหนึ่งว่า power factor
 ใน secondary circuit มีค่าสูงขึ้นมาเป็น $(\phi - \theta_c)$ จึงเรียกว่า apparent
 power factor angle

จากรูปที่ 3-4 Power มีค่าตามความเป็นจริง เท่ากับ $EI \cos \phi$
 แต่ wattmeter จะอ่าน $EI \cos (\phi - \theta_c)$ ซึ่งคลาดเคลื่อนจากความเป็น
 จริงไป ฉะนั้นเพื่อให้ถูกต้อง จึงควรคูณด้วยตัวคูณตัวหนึ่ง เรียกว่า phase angle
 correction factor (PACF)

$$\begin{aligned} \text{PACF} &= \frac{\cos \phi}{\cos (\phi - \theta_c)} \\ &= \frac{1}{1 + \theta_c \tan \phi} \quad (\text{สำหรับ } \theta_c \text{ เป็น radian)} \\ &= \frac{1}{1 - \frac{\theta_c \tan \phi}{3482}} \quad (\text{สำหรับ } \theta_c \text{ เป็น minute)} \end{aligned}$$

Transformer Correction Factor (TCF, C.T.) การแก้ความคลาดเคลื่อนทั้ง
 ratio of error และ phase angle error ไปพร้อม ๆ กัน ใช้ผลคูณของ
 CCF กับ PACF ซึ่งเรียกว่า transformer correction factor (TCF)

$$(\text{TCF}) = (\text{CCF}) \times (\text{PACF})$$

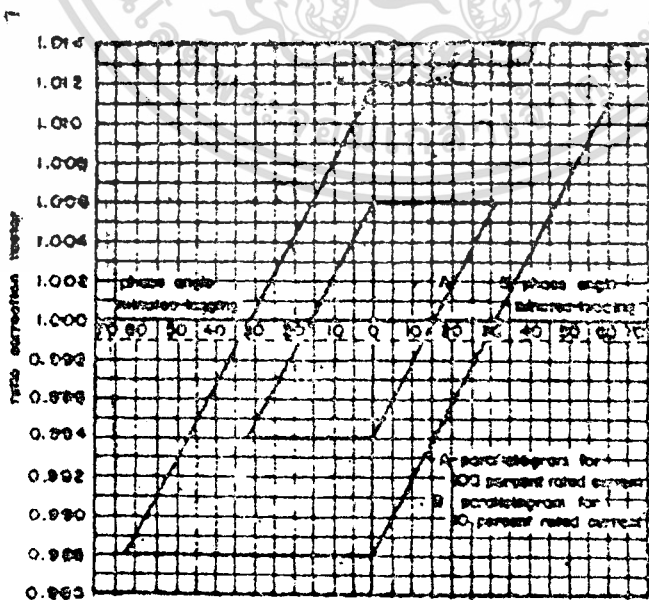
อนึ่ง TCF นี้ อาจให้คำนิยามไว้ว่า เป็น factor หนึ่ง ซึ่งใช้ คูณตัวเลขที่อ่านได้จาก wattmeter เพื่อแก้หรือชดเชยความคลาดเคลื่อนที่เกิดจาก ratio error และ phase angle error ของ C.T.

ASA ใ้ค่า limit สำหรับ TCF ของ C.T. ไว้เป็นมาตรฐาน ณ system load power factor ต่าง ๆ ซึ่งแสดงไว้ใน Table 3.3 แล้วหาก system load power factor อยู่ภายนอก limit ซึ่งแสดงไว้ใน Table ดังกล่าว TCF ก็อาจจะไม่อยู่ใน range ที่แสดงไว้เหมือนกัน

จากมาตรฐานนี้ หากเราทราบ CF ของ C.T. ทั่วไคตัวหนึ่งแล้ว เราก็อาจหา limit ของ phase angle error (θ_c) ทั้งทางบวกหรือลบได้จาก

$$\theta_c = 2600 (FC - TCF) \text{ หน่วยเป็น minutes และอาศั}$$

สูตรนี้ เราก็อาจแปลง limit ของ TCF ตาม Table 3.3 ออกมาเป็น limit ของ phase angle ณ TFC ต่าง ๆ ได้ ดังในรูปที่ 3-5

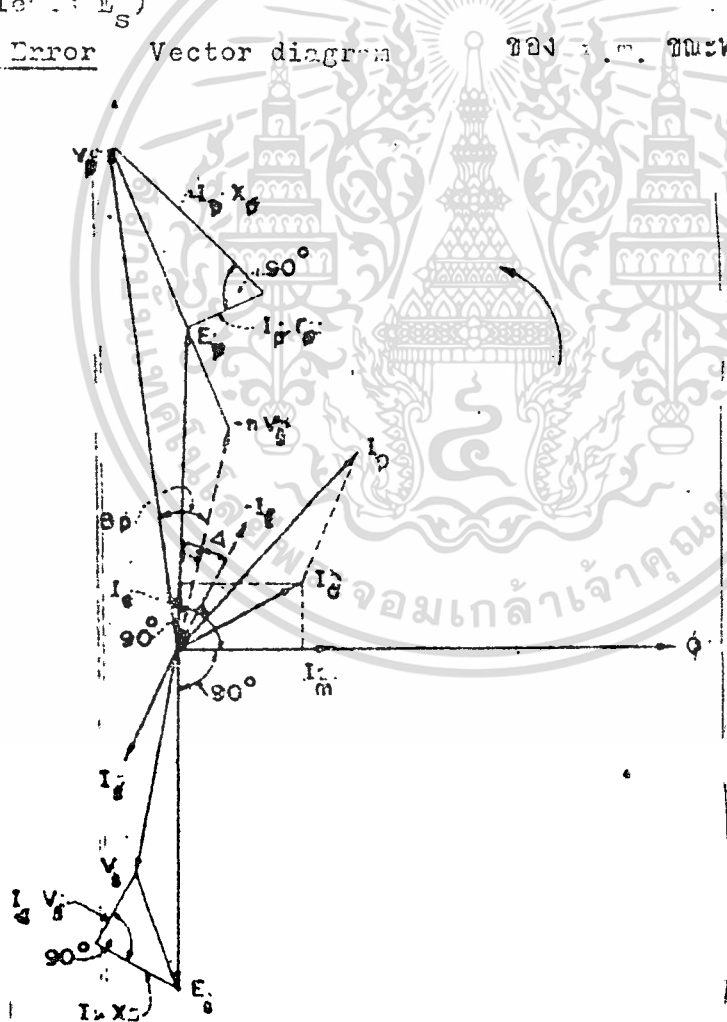


รูปที่ 3-5 แสดง limit ของ ratio correction factor และ current transformer (accuracy class 0.6) ใช้สำหรับ net ring service (สำหรับ C.T. accuracy class อื่น ๆ มีรูปลักษณะเดียวกัน)

สรุปกรณีต่าง ๆ ของ error ใน C.T.

- 1) ถ้า ratio error เป็นบวก (ค่าของ turns ratio มากกว่า 100 %) meter จะอ่านค่าต่ำกว่าความเป็นจริง
- 2) ถ้า ratio error เป็นลบ (ค่าของ turns ratio น้อยกว่า 100 %) meter จะอ่านสูงกว่าความเป็นจริง
- 3) สำหรับ lagging line power factor (ซึ่งเป็นสภาพโดยปกติของระบบทั่วไป) ถ้า phase angle เป็นบวก (= leading phase angle or $-I_s$ leads I_p), PF จะมีความน้อยกว่า 1, และ wattmeter จะอ่านสูงกว่าความเป็นจริง และถ้า phase angle เป็นลบ (= lagging phase angle or $-I_s$ lags I_p) ก็จะทำให้ผลตรงกันข้าม
- 4) สำหรับ leading line power factor, ถ้า phase angle เป็นบวก, PF จะมีความมากกว่า 1, และ wattmeter จะอ่านต่ำกว่าความเป็นจริง และถ้า phase angle เป็นลบ ก็จะทำให้ผลตรงกันข้าม

- 5) ถ้า CF มีค่ามากกว่า 1 แสดงว่า actual ratio I_p/I_s มากกว่า nominal ratio และ meter อ่านต่ำกว่า ความเป็นจริง
- 6) ถ้า CF มีค่าน้อยกว่า 1 แสดงว่า actual ratio I_p/I_s น้อยกว่า nominal ratio และ meter อ่านสูงกว่า ความเป็นจริง
- 7) ถ้า $\cos \phi$ มีค่ามากกว่า 1 แสดงว่า burden p.f. เป็น lagging (I_s lags E_s)
- 8) ถ้า $\cos \phi$ มีค่าน้อยกว่า 1 แสดงว่า burden p.f. เป็น leading (I_s leads E_s)
- P.T. Error Vector diagram ของ ม.ร.ท. ขณะทำงานมีลักษณะดังนี้



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

n = turns ratio

r_s = secondary winding resistance

x_s = secondary winding reactance

E_s = induced secondary voltage

V_s = secondary terminal voltage

I_s = secondary current

V_p = primary voltage

$$E_p = V - I Z \quad ; \quad E_p = \sqrt{x_p^2 + r_p^2}$$

I_p = primary current

I_o = exciting current

I_m = magnetizing component of I_o

I_e = iron-loss component of I_o

ϕ = working flux

θ_p = phase angle of P.T. (angle between V_p and $-V_s$)

Δ = phase angle of secondary load circuit
(angle between I_s and V_s)

จาก Vector diagram นี้ จะหาคร่าว V_p ได้ดังนี้

$$V_p = nV_s + \frac{I_s}{n} \cos \Delta (n^2 r_m + r_p) + \frac{I_s}{n} \sin \Delta (n^2 x_s + x_p) + I_e r_p + I_m x_p$$

หรือใส่ค่า $R_s = r_s + \frac{r_p}{n^2}$ = equiv. resistance of P.T. referred to the secondary

$X_s = x_s + \frac{x_p}{n}$ = equiv. reactance of P.T. referred to the secondary

จะได้ $V_p = nV_s + nI_s (R_s \cos \Delta + I_s \sin \Delta) + I_e r_p + I_m x_p$

หรือใส่ค่า

$$R_s = r_s + \frac{r_p}{n^2} = \text{equiv. resistance of P.T. referred to the secondary}$$

$$X_s = x_s + \frac{x_p}{n^2} = \text{equiv. reactance of P.T. referred to the secondary}$$

ก็จะได้

$$V_p = nV_s + nI_s (R_s \cos \Delta + X_s \sin \Delta) + I_e r_p + I_m x_p$$

$$(1) \text{ P.T. Ratio Error } \frac{V_p}{V_s}$$

voltage transformation ratio (R)

$$R = \frac{V_p}{V_s} = n + \frac{nI_s (R_s \cos \Delta + X_s \sin \Delta) + I_e r_p + I_m x_p}{V_s}$$

เช่น เกี่ยวกั้บในกรณีของ จะเห็นว่า V_s นั้น ไม่เท่ากับ

เสียที่เดียว แต่จะมากกว่านั้นอีก เป็นจำนวนคงแสดงไวข้างบนนี้ ซึ่งอาจ

ตีความหมายออกมาได้ว่า ratio error ของ P.T. นั้น ขึ้นอยู่กับ burden,

impedance และ components I_c , I_m ของ exciting current I_c

และอาจให้คำนิยามได้จากสูตรเกี่ยวกับกรณีของ C.T. คือ

$$\text{P.T. ratio error} = \frac{\text{Nominal ratio} - \text{Actual ratio}}{\text{Actual ratio}}$$

$$(\text{actual ratio} = E_p/E_s)$$

Ratio error ใน P.T. นี้ จะทำให้ตัวเลขที่อ่านได้จาก meter

ไม่ตรงต่อความเป็นจริง ฉะนั้น จึงต้องกำหนดให้มีตัวคูณ (factor) อันหนึ่ง เรียก

ว่า ratio correction factor (RCF) สำหรับคูณค่าที่อ่านได้จาก meter ในเมื่อ

ต้องการทราบค่าที่แท้จริง ทำนองเกี่ยวกับในกรณีของ P.T. ที่กล่าวมาแล้ว

$$\text{RCF} = \frac{\text{Actual ratio}}{\text{Nominal ratio}} = \frac{E_p/E_s}{\text{Nominal ratio}}$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

หรืออีกนัยหนึ่ง

Primary voltage = Secondary voltage \times Nominal ratio \times RCF

RCF ซึ่งมีค่าเปลี่ยนแปลงตาม burden ดังกล่าวมาแล้ว จะอ่านค่าได้จาก characteristic curve หรือ test data ของ P.T.

(2) P.T. Phase Angle Error. Phase angle θ_p ของ P.T. คือมุมระหว่าง $-V_s$ กับ V_p หาได้จาก vector diagram ได้โดยประมาณ คือ

$$\theta_p = \frac{I_s}{V_s} \left(X_s \cos \Delta - R_s \sin \Delta + \frac{I_e X_p - I_m X_p}{V_s n} \right)$$

ซึ่งจะเห็นได้ว่า phase angle จะเปลี่ยนแปลงตาม I_s (ซึ่งสัมพันธ์กับ burden ใน secondary circuit) กับ impedance ของ P.T. และ component I_e , I_m ของ current I_o

การใช้ P.T. กับ voltmeter หรือกับ voltage relay นั้น phase angle ratio error จะไม่เข้าไปเกี่ยวข้องเลย คงมีเกี่ยวข้องเฉพาะแต่เท่านั้นแต่สำหรับ wattmeter แล้ว ทั้ง ratio error และ phase angle จะเข้าไปเกี่ยวข้องด้วย ทั้งนี้ เป็นไปในทำนองเดียวกันกับที่อธิบายมาแล้วในกรณีของ C.T.

สำหรับ phase angle correction factor ของ P.T. นั้นใช้สูตร

$$PACF = \frac{1}{1 - \theta_p \tan \epsilon} \quad (\theta_p \text{ มีค่าเป็น radian})$$

หรือ

$$PACF = 1 + \frac{\theta_p \tan \epsilon}{3.438} \quad (\theta_p \text{ มีค่าเป็น minute})$$

(ϵ เป็น system over factor angle)

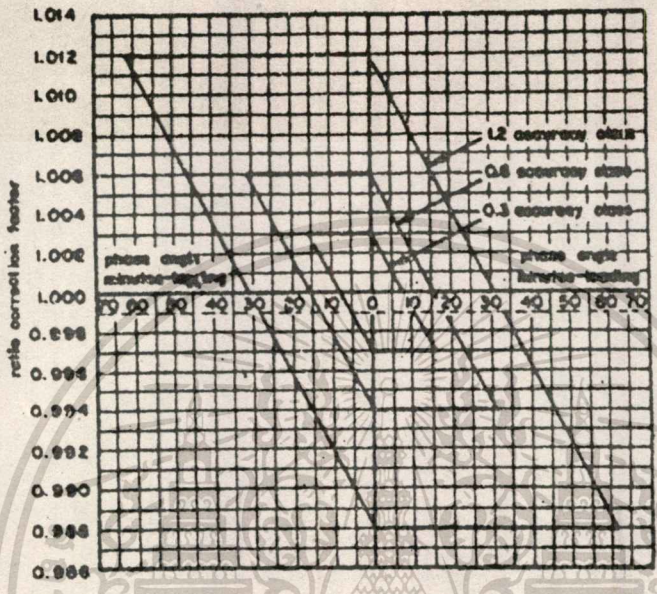
Transformer Correction Factor (TCF) ของ P.T. การแก้ความคลาดเคลื่อนทั้ง ratio error และ phase angle error ไปพร้อม ๆ กัน ไขเคลของ RCF กับ PACF เรียกว่า transformer correction factor (TCF) เช่นเดียวกับในกรณีของ C.T.

$$(TCF) = (RCF) \times (PACF)$$

ASA ใ้กว้าง limit สำหรับ TCF ของ P.T. ไว้เป็นมาตรฐาน ณ system load power factor ต่าง ๆ ซึ่งแสดงไว้ใน Table 3.4 แล้ว หาก system load power factor อยู่นอก limit ที่แสดงไว้ใน Table ดังกล่าว TCF ก็อาจไม่อยู่ใน range ที่แสดงไว้เหมือนกัน

จากมาตรฐานนี้ หากเราทราบ RCF ของ P.T. ตัวใดตัวหนึ่งแล้ว เราก็อาจหา limit ของ phase angle error (θ_p) ทั้งทางบวกหรือลบได้จาก

$\Theta = 2600 (TCF - RCF)$ หน่วยเป็น minutes และอาศัย
 สูตรนี้เราก็อาจแปลง limit ของ TCF ตาม Table 3.4 ออกมาเป็น
 limit ของ phase angle ใน RTC ต่าง ๆ ได้ดังในรูปที่ 3-6



รูปที่ 3 - 6 แสดง limit ของ ratio correction factor และ phase angle ของ potential transformer (accuracy class 1.2, 0.6 และ 0.3) ใช้สำหรับ metering service

สรุปกรณีต่าง ๆ ของ error ใน P.T. กล่าวแก่เจ้าคุณทหารลาดกระบัง

- 1) ถ้า ratio error เป็นบวก (ค่าของ turns ratio มากกว่า 100%) meter จะอ่านต่ำกว่าความเป็นจริง (เช่นเดียวกับ C.T.)

- 2) ถ้า ratio error เป็นลบ (ค่าของ turns ratio น้อยกว่า 100 %) meter จะอ่านสูงกว่าความเป็นจริง (เช่นเดียวกับ C.T.)
- 3) สำหรับ lagging line power factor (ซึ่งเป็นสภาพโดยปกติของระบบต่างๆ) ถ้า phase angle เป็นบวก (= leading phase angle or $-V_s$ leads V_p), ACF จะมีความมากกว่า 1, และ wattmeter จะอ่านต่ำกว่าความเป็นจริง (ตรงกันข้ามกับ C.T.)
- และถ้า phase angle เป็นลบ (= lagging phase angle or $-V_s$ lags V_p) ก็จะไหลตรงกันข้าม
- 4) สำหรับ leading line power factor, ถ้า phase angle เป็นบวก PACF จะมีความน้อยกว่า 1, และ wattmeter จะอ่านสูงกว่าความเป็นจริง (ตรงกันข้ามกับ C.T.)
- และถ้า phase angle เป็นลบ ก็จะไหลตรงกันข้าม
- 5) ถ้า RCF มีความมากกว่า 1 แสดงว่า actual ratio V_p/V_s มากกว่า nominal ratio และ meter จะอ่านต่ำกว่าความเป็นจริง (เช่นเดียวกับ C.T.)
- 6) ถ้า RCF มีความน้อยกว่า 1 แสดงว่า actual ratio V_p/V_s น้อยกว่า nominal ratio และ meter จะอ่านสูงกว่าความเป็นจริง (เช่นเดียวกับ C.T.)
- 7) ถ้า PACF มีความมากกว่า 1 burden power factor จะเป็น lagging (I_s lags E_s) เช่นเดียวกับ C.T.)

8) ถ้า PACF มีค่าน้อยกว่า 1 burden power factor จะ เป็น leading (I_s lead E_s)

Error ของ C.T. และ P.T. เมื่อใช้ในการวัด power ความคลาดเคลื่อนที่จะคงค่าหนึ่งถึงขณะใช้ C.T. กับ P.T. กับ wattmeter มีมาจาก 5 ทาง ควบกันคือ ratio error จาก C.T. กับ P.T., phase angle จาก C.T. และ P.T., กับ phase angle ของ potential circuit ใน wattmeter สูตรสำเร็จของ correction factor K_t คือ

$$K_t = K_e K_i \left[1 - \frac{(\theta_c - \theta_p) \tan \phi}{3438} \right]$$

$$K_e = \frac{E_p}{E_s}$$

$$K_i = \frac{I_p}{I_s}$$

ϕ = power factor angle ของ primary circuit (load p.f. angle)

θ_c = phase angle ของ C.T. เป็น minute

θ_p = phase angle ของ P.T. เป็น minute

Accuracy Classification

การเลือกสรร instrument transformer สำหรับ
 ใช้ในงานหนึ่ง ๆ ว่าจะใช้ชนิดที่มีความแม่นยำ (accuracy) มากน้อยเท่าใด
 นั้น ขึ้นอยู่กับความต่องานทางเทคนิคหลายประการด้วยกัน ซึ่งจะคงพิจารณาเป็นกรณี
 ไป กล่าวอย่างกว้าง ๆ accuracy ของ instrument transformer
 ที่จะเอามาใช้กับอุปกรณ์ใด ๆ ก็ตามไม่จำเป็นจะต้องให้มี accuracy สูงกว่า
 accuracy ของอุปกรณ์นั้นเลย และโดยหลักทั่วไปแล้ว relaying equipment
 นั้น ก็ไม่จำเป็นจะต้องใช้ instrument transformer ที่มี accuracy
 สูงกว่าที่จะเอาไปใช้กับเครื่องวัด (meter) อนึ่ง ความคลาดเคลื่อนทั้ง ratio
 error และ phase angle นั้น มีความสำคัญเท่า ๆ กันที่จะต่องานหนึ่งถึง ใน
 เมื่อนำ instrument transformer ไปใช้ในงาน metering
 แต่สำหรับงาน relaying แล้ว ความสำคัญของ accuracy
 จะหนักไปทาง ratio error มากกว่าทาง phase angle.

ถึงไกลกล่าวมาแล้ว error ของ instrument transformer
 นั้นขึ้นอยู่กับ burden และคุณสมบัติประจำตัวของมัน เพราะฉะนั้นถ้าจะกล่าว
 ถึง accuracy class ของ instrument transformer แล้ว
 จะคงระบุไว้กว่าที่ burden เท่าใด และในการนี้ ASA ก็ใ้ความมาตรฐาน
 ของ burden นี้ไว้ให้เสร็จ เพื่อการอ้างอิงสำหรับทั้ง C.T. และ P.T. ทั้ง
 แสดงไว้ใน Table 3.1 กับ 3.2 ตามลำดับ

ใน Table 3.1 Burden B -0.1, B -0.2 และ B -0.5
 นั้น สำหรับใช้งานทาง metering เช่น ใช้กับ ammeter และ wattmeter
 เป็นคน ซึ่งมีความหมายว่าเป็น impedance 0.1, 0.2 และ 0.5 ohm ตาม
 ลำดับ โดยวัดที่ 90 % power factor และ 60 cycles per second

Burden B -1, B -2, B -4 และ B-8 นั้น สำหรับงาน
ทาง relaying มีความหมายว่าเป็น impedance 1, 2, 4 และ
8 ohm ตามลำดับ โดยวัดที่ 90 % power factor และ
60 cycles per second

Table 3.1 Standard Burdens for Current Transformers

of	Standard Burden Characteristics		For 60 Cycle and 5 amp. Secondary Current		
	Resistance ohms	Inductance mh	Impedance ohms	Volt-Amps	Power Factor
	0.09	0.116	0.1	2.5	0.9
	0.18	0.232	0.2	5.0	0.9
	0.45	0.580	0.5	12.5	0.9
	0.5	2.3	1.0	25	0.5
	1.0	4.6	2.0	50	0.5
	2.0	9.2	4.0	100	0.5
	4.0	18.4	8.0	200	0.5

Table 3.2 Standard Burdens for Potential Transformers

Designation of Burden	Secondary Volt-Amperes	Burden Power Factor
W	12.5	0.10
X	25	0.70
Y	75	0.85
Z	200	0.85
ZZ	400	0.85

Burden สำหรับ P.T. ดังแสดงใน Table 3.2 นั้นใช้สำหรับ
งานทั้งทาง metering และ relaying

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Standard Accuracy Class Table 3.3 แสดง standard accuracy class

ของ C.T. สำหรับงานทาง metering และ Table 3.4 เป็น

ของ P.T. สำหรับงานทั่วไป จะเห็นว่า accuracy class

ต่าง ๆ เหล่านี้ จำกัดไว้ด้วย range ของ transformer correction factor.

Table 3.3 - Standard Accuracy Classes and Limits of TCF
for Current Transformer for Metering Service

Accuracy Class	Limit of Transformer Correction Factor				Limit of Power Factor (Lagging) of Metered Power Load
	100% Rated Current		10% Rated Current		
	Min.	Max.	Min.	Max.	
1.2	0.988	1.012	0.976	1.024	0.6 - 1.0
0.6	0.994	1.006	0.988	1.012	0.6 - 1.0
0.3	0.997	1.003	0.994	1.006	0.6 - 1.0
0.5	0.995 *	1.005 *	0.995	1.005	0.6 - 1.0

These values also apply to 150% rated current.

Table 3.4 - Standard Accuracy Classes and Limits
of TCF for Potential Transformers

Accuracy Class	Limits of Transformer Correction Factor		Limits of Power Factor (Lagging) of Metered Load	
	Min.	Max.	Min.	Max.
1.2	0.988	1.012	0.6	1.0
0.6	0.994	1.006	0.6	1.0
0.3	0.997	1.003	0.6	1.0

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

โลกถาวรมาแล้วว่า accuracy ของ instrument transformer นั้นขึ้นอยู่กับ burden และการบอก accuracy class จำเป็นจะต้องระบุไว้กว่าที่ burden เท่าใด ต่อไปนี้เป็นตัวอย่างการบอก accuracy class ของ C.T. สำหรับใช้ทาง metering 3 ตัว

(1)	0.3 B-0.1,	0.3 B-0.2,	0.3 B-0.5,	0.3 B-2
(2)	0.3 B-0.1,	0.3 B-0.2,	0.3 B-0.5,	1.2 B-2
(3)	0.3 B-0.1,	0.6 B-0.2,	1.2 B-0.5	

ดังนี้ แสดงว่า ตัวที่ (1), (2) และ (3) มี accuracy สูงค่าลดหลั่นกันลงมา โดยเฉพาะตัวที่ 3 นั้น ไม่ใ้คง accuracy ที่ burden B-2 ไว้ ทั้งนี้ เพราะที่ B-2 นี้ C.T. มี error สูงเกิน limit ที่ปรากฏอยู่ใน Table 3.3 จึงไม่สามารถแสดงตัวเลขเขาเทียบกับมาตรฐานของเขาได้

สำหรับการบอก accuracy class ของ P.T. นั้น ตัวอย่างคือ

(1)	0.3 W,	0.3 X,	0.3 Y,	0.3 Z
(2)	0.3 W,	0.3 X,	0.6 Y,	1.2 Z
(3)	0.3 W,	0.6 X,	1.2 Y	

ดังนี้ ตัวที่ (1) แม้จะใช้กับ burden มากน้อยเท่าใด accuracy ก็ยังอยู่ใน class 0.3 ตัวที่ (2) นั้น ถ้าใช้กับ burden ค่า accuracy ก็ยังคงอยู่ แต่ที่ burden สูง ๆ แล้ว accuracy เลวลง ส่วนตัวที่ (3) ถ้าใช้กับ burden W ถึง Y ก็ยังมี accuracy พอจะไปได้ แต่ถ้าใช้กับ burden สูงขึ้นไป คือ Z ก็ไม่มีทางเทียบกับมาตรฐานเขาได้ คือ มี error เลยพิศกัที่ก่าหนดไว้ใน Table 3.4 จึงไม่สามารถแสดงตัวเลขในคู่ได้

การใช้ C.T. ทางด้าน relaying นั้น ส่วนมากมักใช้เกี่ยวกับ system หรือ equipment protection ในขณะที่เกิด fault ชั้น current จะมีค่าเป็นหลายเท่าของค่าปกติ C.T. จึงต้องพร้อมที่จะรับสถานะการณีนี้อีก โดยที่จะต้องรักษาคุณสมบัติของทาง accuracy ให้อยู่ภายในวงกำหนดพร้อม ๆ กันไปด้วย

C.T. ที่ใช้กับ protective relay นั้น ถ้าสามารถทำ voltage ทาง secondary โหลดสูงเท่าใด โดยที่ยังไม่ saturate และมี error มากเกินควรก็ถือว่ามีความผิดปกติมากเท่านั้น คือว่าจะก็เลยอย่างไรก็ถูกกันที่จุดนี้ ฉะนั้น การกำหนด rating ของ C.T. สำหรับงาน relaying จะต้องกำหนด secondary voltage นี้ให้ด้วย อันนี้เป็นขอมูลฐานที่ ASA ใช้วางกฎเกณฑ์ accuracy classification.

Accuracy classification ของ C.T. ซึ่งใช้ในงาน relaying หรือเรียกว่า overcurrent accuracy ตามมาตรฐานของ ASA มี 2 ระบบ คือ ระบบ H กับ L ประกอบด้วยตัวเลขและตัวอักษร 3 ตัว ตัวแรกเป็นตัวเลขแสดง per cent ratio error, ตัวที่ 2 บอกระบบ H หรือ L, ตัวที่ 3 เป็นตัวเลขบอก maximum induced voltage เช่น

2.5 H 100

2.5 L 100

10 H 100

10 L 200

ตัวเลขตัวแรกที่บอก per cent ratio error นั้น มีมาตรฐานเพียง 2 class เท่านั้น คือ 2.5% กับ 10% ส่วนตัวท้ายที่บอก maximum induced มีมาตรฐานคือ 10, 20, 50, 100, 200, 400, กับ 800 volts

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

อักษร H มีความหมายว่า "C.T. นี้สามารถจ่าย secondary current ได้ตั้งแต่ 5 ถึง 20 เท่าของค่าปกติ (คือ 25 ถึง 100 แอมแปร์) ณ voltage ที่กำหนดให้ โดยที่ ratio error ก็ยังคงอยู่ในเกณฑ์ที่ระบุไว้" พวงาย ๆ ก็คือว่า C.T. ตัวนี้จะจ่าย load ที่ secondary circuit ได้ถึง 25 ถึง 100 แอมแปร์ โดย voltage ไม่ตก และ accuracy ก็ยังเป็นไปตามที่รับรอง (C.T. มาตรฐานมี secondary current rating 5 แอมแปร์)

อักษร L มีความหมายว่า "C.T. นี้สามารถจ่าย secondary current ได้ 20 เท่าของค่าปกติ ณ voltage ที่กำหนดให้ โดย ratio error ก็ยังคงอยู่ในเกณฑ์ที่รับรองไว้"

เช่น $\frac{2.5}{H} \frac{100}{100}$ หมายความว่า "C.T. ตัวนี้สามารถจ่าย secondary current ได้ตั้งแต่ 5 ถึง 20 เท่าของค่าปกติ (20 ถึง 100 แอมแปร์) โดย ratio error จะไม่เกิน 2.5% ตราบเท่าที่จะไม่นำไปใช้ให้เกิด induced voltage (คือ secondary voltage) เกิน 100 โวลต์" จากความหมายนี้ เราจะวิเคราะห์ต่อไปว่า เนื่องจากกระแสทางด้าน secondary ขึ้นอยู่กับ burden ฉะนั้น ถ้ากระแสออกมา 100 แอมแปร์ burden ก็จะเท่ากับ 1 ohm (เพราะ $100 \text{ amperes} \times 1 \text{ ohm} = 100 \text{ volts}$) ; หรือกระแสออกมา 25 แอมแปร์ burden ก็จะเท่ากับ 4 ohm (เพราะ $25 \text{ amperes} \times 4 \text{ ohm} = 100 \text{ volts}$) เพราะฉะนั้น เราจึงอาจพูดเสียใหม่สำหรับ C.T. ตัวนี้ว่าสามารถรับ burden ขนาดตั้งแต่ 1 ohm ถึง 4 ohm ที่ 100 โวลต์ ได้ โดยที่ ratio error จะไม่สูงเกิน 2.5%

10 L 200 หมายความว่า "C.T. ตัวนี้สามารถจ่าย secondary current ได้ถึง 20 เท่าของค่าปกติ (100 แอมแปร์) ที่ 200 โวลต์ และในสถานะนี้รับรองว่า ratio error จะไม่เกิน 10% และ C.T. ตัวนี้ ถ้าให้จ่ายไฟเพียง 5 เท่าของค่าปกติ (25 แอมแปร์) ก็ไม่รับรองว่า จะเป็นก็เปอร์เซ็นต์ ซึ่งตามทางปฏิบัติแล้ว error จะสูงขึ้นเป็น 4 เท่า (20 หารด้วย 5)

กฏประการนี้จะแม้ ASA จะไม่บอกกล่าวไว้ชัดเจน ก็เป็นที่ทราบกันดีว่า C.T. ชนิด 2.5 L 100 นั้น มี accuracy เทียบได้กับชนิด 10 H 100

ระบบ H กับ L นี้ จะสังเกตเห็นว่า H นั้น รับรอง per cent ratio error ทั้งแต่ secondary current 5 เท่าถึง 20 เท่าของค่าปกติ ส่วน L นั้น รับรอง per cent ratio error เฉพาะที่ secondary current 20 เท่า จุดเดียวเท่านั้น จุดอื่น ๆ ไม่รับรอง, ไม่เหมาะสมงานที่มี burden สูง และ secondary current ต่ำ

สรุปแล้ว C.T. ประเภท H เป็นประเภทมี accuracy สูงกว่า และเป็นชนิด wound primary type ส่วนประเภท L นั้น มี accuracy ต่ำกว่าประเภท H และมักเป็นชนิด bushing type

เหตุต่าง ๆ ที่มีผลต่อ Accuracy ของ Instrument Transformers

กล่าวโดยทั่วไป สาเหตุต่าง ๆ ที่เป็นผลกระทบกระเทือนต่อ accuracy ของ instrument transformer นั้นมี 3 ประการ คือ

1) การออกแบบ, คุณภาพของวัสดุ และมีมือการผลิต กล่าวคือ ในการออกแบบนั้น จะต้องพยายามลดค่าของ exciting current ให้ต่ำที่สุดไว้ โดยอาจให้อัตราส่วน หรือเปอร์เซ็นต์ของ exciting ampere-turns กับ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

total ampere-turns คือ $I_o N_p / I_p N_p$ นั้น มีน้อยที่สุด กับการพัน primary coil ให้มีจำนวนรอบมาก ๆ เขาไว สำหรับคุณภาพของวัสดุที่นั้น โดยเฉพาะอย่างยิ่ง core จะต้องเป็นโลหะชนิดที่มี reluctance และ iron loss ค่าที่ต่ำที่สุดที่จะหาได้ ส่วนการประกอบชิ้นส่วนต่าง ๆ ก็จะต้องใช้ฝีมือปราณีต เช่น winding ทาง primary กับ secondary นั้น จะต้องให้ชิดกันมากที่สุด เพื่อมิให้เกิด leakage flux ขึ้น และเพื่อให้ reactance ของ winding มีค่าต่ำ ฯลฯ

2) ลักษณะและสภาพของวงจรทาง primary ทั้งนี้หมายถึง

voltage current และ frequency ของวงจรที่จะนำ instrument transformer มาใช้

3) ลักษณะและสภาพของ burden ทาง secondary สำ

หรับ instrument transformer ตัวเดียวกันภายใต้สภาพของ primary circuit condition เดียวกัน, accuracy ของ instrument transformer นั้น อาจจะเปลี่ยนแปลงไปตามสภาวะของ burden โดยทั่ว ๆ ไปแล้ว ยิ่ง burden สูงเท่าใดความคลาดเคลื่อนก็ยิ่งสูงขึ้นเท่านั้น

ผลที่กระทบกระเทือนต่อ accuracy ของ C.T.

- 1) ถ้า primary current ลดลง จาก rated value โดยที่ burden มีค่าคงที่แล้ว error จะเพิ่มขึ้น
- 2) ถ้า secondary burden (VA หรือ Z) เพิ่มขึ้น (โดย p.f. และ frequency คงที่) ratio error จะเพิ่มตาม

- 3) ถ้า burden p.f. สูงขึ้น phase angle error จะสูงตาม
 แต่ ratio error จะลดลง
- 4) ถ้า frequency ลดลง error จะเพิ่มขึ้น แต่ก็เพิ่มขึ้นไม่
 มาก ซึ่งหากการเปลี่ยนแปลงของ frequency อยู่ในขอบเขตระหว่าง
 10 - 20 cycle ต่อวินาทีแล้ว ก็แทบจะไม่มีผลกระทบกระเทือนต่อ
 error เลย
- 5) ถาวางสาย return conductor ซึ่งมีปริมาณกระแสไฟฟ้าสูง ๆ
 ใกล้เคียง C.T. แล้ว สนามแม่เหล็กของกระแสไฟฟ้านี้จะพาเอา error
 ของ C.T. ทำให้ error สูงขึ้นได้
ผลที่กระทบกระเทือนต่อ accuracy ของ P.T.
- 1) ถ้า secondary burden (VA หรือ Z) เพิ่มขึ้น (โดย p.f. และ
 frequency คงที่) ratio error และ phase angle
จะเพิ่มขึ้น (เช่นเดียวกับ C.T.)
- 2) ถ้า burden power factor สูงขึ้น ratio error จะลดลง
 ส่วน phase angle อาจลดลงหรือเพิ่มก็ได้ อนึ่ง ถ้า burden power
 factor เปลี่ยนไปที่ค่าสูงหรือต่ำมาก ๆ แล้ว ผลจาก ratio error
 กับ phase angle จะหักกลบลบกันไป (ในกรณีที่เกี่ยวข้องกับการวัด
 power)
- 3) ถ้า frequency เพิ่มขึ้น โดย voltage คงที่ ผลกระทบกระเทือนต่อ
 error มีน้อยอย่างไม่จำเป็นต่องานจนถึง เว้นแต่ว่าจะเพิ่มขึ้นถึงขนาด
 อย่างน้อย 2 เท่า (ซึ่งคงมีโอกาสเป็นไปได้ยาก) แต่ถ้า frequency
 ลดลง ratio error อาจสูงขึ้นหรือต่ำลงก็ได้ ส่วน phase angle
 error จะลดลง และในทางปฏิบัติไม่ควรใช้ P.T. ที่ frequency
 ต่ำกว่า 95% ของ rated frequency

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

- 4) การเปลี่ยนแปลงอุณหภูมิของ winding ใน P.T. จะทำให้อัตราความแม่นยำของ P.T. เปลี่ยนแปลงไปน้อย (ประมาณไม่เกิน 0.1% ต่อการเปลี่ยนแปลงในระยะ 55 องศาเซลเซียส)
- 5) ถ้า primary voltage ลดลง จะไม่ทำให้อัตราความแม่นยำของ P.T. เปลี่ยนแปลงไปมากนัก แต่ถ้า voltage เพิ่มขึ้นสูงกว่า rating แล้ว อาจทำให้ P.T. เข้าสู่จุด saturation ซึ่งจะก่อให้เกิดความคลาดและ error จะสูงมาก P.T. ส่วนมากจะ overvoltage ได้ถึงประมาณ 10% โดยที่ accuracy ยังอยู่ใน limit ที่กำหนด

Thermal Burden Rating

Burden ที่จะใช้กับ P.T. นั้น ตามปกติจะต้องไม่ให้เกิน rating ของ P.T. นั้นเอง จึงจะมี accuracy สูงตามต้องการได้ อย่างไรก็ตาม ในบางกรณีอาจเป็นการเหมาะสมที่จะเอา P.T. นี้มาใช้ ในแง่จ่ายเป็นไฟกำลังให้แก่อุปกรณ์วงชนิด แทนที่จะใช้เพื่อ metering อย่างที่ควร การใช้ในลักษณะเช่นนี้ burden ย่อมจะสูงกว่า volt-ampere rating ของ P.T. มาก ฉะนั้นจึงต้องมีข้อกำหนดไว้เป็นต้นองว่า P.T. นี้ จะต้องใช้กับ burden ขนาดเท่านั้น ๆ ได้ โดยที่จะไม่เกิดความร้อนเกินขนาดที่จะทำให้อายุของ P.T. สั้นลงกว่าที่ควร ขอ กำหนด burden นี้ เรียกว่า Thermal Burden Rating มีหน่วยเป็น volt-ampere.

Thermal burden rating ของ P.T. แบบต่าง ๆ ก็มีค่าแตกต่างกันไป ซึ่งผู้ผลิตจะให้คำรับรองไว้เป็นการเฉพาะ

Thermal and Mechanical Rating

ในขณะที่เกิด fault ขึ้นในระบบนั้น อาจมีกระแสไหลใน C.T. มีมูลค่าหลายสิบเท่าตัวของ rated current และเมื่อดำเนินการเวลาที่เกิด fault นี้จะเป็นชั่วระยะแฉกสั้นก็ตาม แต่อำนาจของกระแสและความร้อนที่เกิดขึ้นอาจทำลาย C.T. ให้เสียหายลงในชั่วระยะพริบตาอันได้ โดยเหตุนี้ C.T. จึงต้องออกแบบสร้างใหม่มีความแข็งแรงพอที่จะทนต่ออำนาจของ Short circuit fault current ดังว่ามานี้ได้

ความสามารถของ C.T. หรือพวกโหมแคบลง ก็คือ ความสามารถของ winding ที่จะทนต่ออำนาจทำลายขณะเกิด short circuit นี้ได้ เรียกว่า Mechanical Rating ซึ่ง ASA ได้กำหนดให้เป็นตัวเลข เท่ากับค่า root-mean-square (RMS) ของ a.c. component ของคลื่น primary current เมื่อ short circuit ทางด้าน secondary.

ความสามารถของ C.T. หรือของ winding ของ C.T. ที่จะทนต่อความร้อน อันเกิดจากกระแสขณะ short circuit เรียกว่า Thermal Rating ซึ่ง ASA ได้นิยามไว้ว่าเป็นค่า RMS ของ steady current ซึ่ง C.T. นั้น ๆ จะทนได้โดยที่อุณหภูมิจะขึ้นไม่เกิน 250° ซ. ภายในระยะเวลา 1 วินาที และถ้าประสงคจะยืดเวลาออกไปให้นานกว่านี้ ก็จะต้องลดค่าของ thermal rating ลงตามสูตร

Thermal rating for time t

= Thermal rating for one second

ตามปกติแล้วจะยืดเวลาออกไปได้ไม่เกิน \sqrt{t} 5 วินาที

การเลือกสรร Instrument Transformer

Instrument transformer นับว่าเป็นอุปกรณ์ที่สำคัญที่สุด
 หนึ่งที่จำเป็นสำหรับค่าลโหอุปกรณ์ไฟฟ้าอื่น ๆ ทั้งชนิดอัตโนมัติและชนิด manual
 ทำงานโดยลสมความมุ่งหมาย ฉะนั้น การเลือกสรร instrument
 transformer มาใช้ในงาน จึงควรทราบคุณลักษณะของทั้ง instrument
 transformer กับสภาพของอุปกรณ์และวงจรที่จะทอเขาใช้งานโดยละเอียด
 การเลือกสรรมีหัวข้อใหญ่ ๆ ทางเทคนิคที่จะต้องคำนึงถึงต่อไปนี้

SELECTION CHART

	<u>C.T.</u>	<u>P.T.</u>
<u>Voltage Rating</u>		
1. Primary voltage	x	x
2. Circuit type (3-wire, 3-phase, etc.)	x	x
3. Connection of transformer in circuit	x	x
4. Ratio	-	x
5. Insulation class	x	x
<u>Current Rating</u>		
1. Ratio	x	-
2. Secondary current rating	x	-
<u>Frequency</u>	x	x

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

	<u>C.T.</u>	<u>P.T.</u>
<u>Service</u>		
1. Indoor or outdoor	x	x
2. Special service conditions	x	x
<u>Burden</u>		
1. VA and p.f., or resistance and reactance	x	x
2. Limiting conditions for possible future change in burden requirements	x	x
<u>Accuracy</u>		
1. Desired accuracy at specified burden	x	x
2. Desired accuracy at highest burden anticipated for future requirements	x	x
<u>Limiting Dimensions and Weight</u>	x	x
<u>Undervoltage and overvoltage Requirements</u>	-	x
<u>Overcurrent Requirements</u>		
1. Desired overcurrent accuracy	x	-
2. Desired mechanical rating	x	-
3. Desired thermal rating	x	-
4. Position of return conductor with respect to transformer	x	-

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

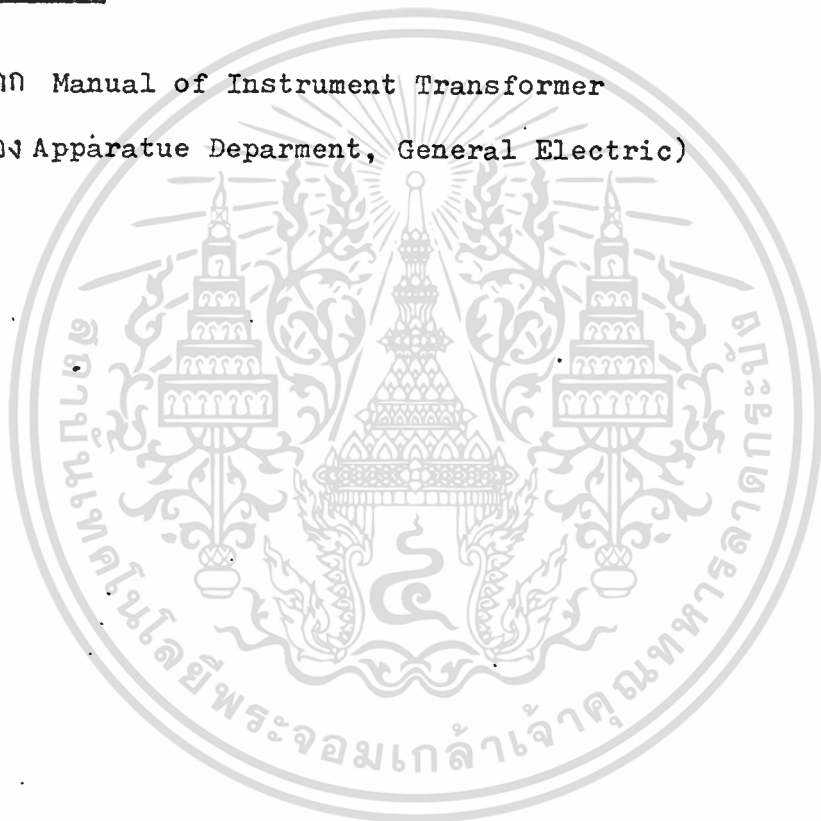
C.T.P.T.Fuses

1. Any special conditions pertaining
there to

x

Special Conditions

- (๗๑๐ Manual of Instrument Transformer
ของ Apparatus Department, General Electric)

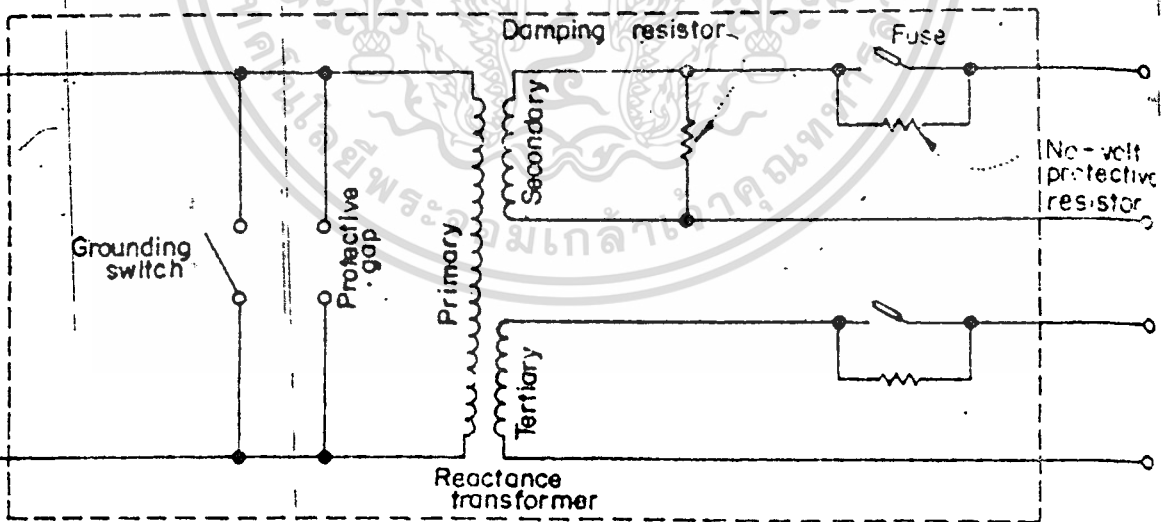


เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Potential Device

Potential device เป็นอุปกรณ์แปลงแรงดันไฟฟ้าอีก
 ประเภทหนึ่งต่างหากไปจาก instrument transformer แต่เนื่องจาก
 ทำหน้าที่แปลงแรงดันเช่นเดียวกับ P.T. จึงไคน่ามากล่าวรวมไว้ในเรื่อง
 instrument transformer นี้ พอเป็นสิ่ง เชปะ

Potential device ใช้ประกอบพวงเข้ากับ condenser
 bushing ของอุปกรณ์ไฟฟ้า เช่น power transformer หรือ
 power circuit breaker เป็นคน เรียกว่า bushing potential
device หรือใช้ประกอบพวงเข้ากับ coupling capacitor
 ในระบบ power-line carrier เรียกว่า coupling capacitor
potential device (รูปที่ 3-7)



รูปที่ 3-7. แผนทางไฟของ potential device

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Potential device ทั้ง 2 ชนิดนี้ ความแม่นยำ น้อยกว่า P.T. แบบ wound type แตราค่าสูงกว่า ทั้งไม่เปลี่ยนแปลง เนื้อที่ติดตั้ง และน้ำหนักก็น้อย ตามปกติมักใช้ในการ metering ที่ไม่ต้องการความละเอียด แม่นอนเท่าใดนัก พอให้รวมมีค่าสักเท่าใดเท่านั้น ส่วนมากใช้สำหรับงานทาง relay และ instrument หรือจุดหลอดไฟแสงสว่างและไฟสัญญาณเป็นต้น

คุณสมบัติพิเศษประการหนึ่งของ potential device หนึ่ง คือ สามารถที่จะแก้ power factor ของ burden ให้เป็น 100% ได้ เพื่อให้ accuracy ก็ขึ้น Bushing potential device มักมี rating ตั้งแต่ 25 ถึง 50 volt-ampere และ coupling capacitor potential device มีถึง 150 volt-ampere



บทที่ 4

สวิตช์ เชื่อมคออัตโนมัติ

(HV and EHV Open Disconnectors)

Disconnecter เป็นอุปกรณ์ที่ใช้เพื่อความปลอดภัยในการปฏิบัติงาน
ภายใน HV และ EHV substation มีด้วยกันหลายประเภท คือ

- Three column + two column disconnector
- rigid blade vertical break + Vertical reach disconnector
- semi - pantograph + pantograph disconnector

การเลือกชนิดของ Disconnecter นั้น นอกจากจะขึ้นอยู่กับลักษณะ
การปฏิบัติงานแล้ว ยังขึ้นอยู่กับการ design substation และขนาดของ
Dimension และการคอ connection ของมันด้วย

หน้าที่ของ Disconnecter

มีหน้าที่สำคัญในการสร้างความปลอดภัยแก่การปฏิบัติงานภายใน HV และ
EHV substation ขณะ Open disconnector จะแยกช่องว่างระหว่าง
สาย conductor ที่มีกระแสไฟออก ทำให้ส่วนของวงจรที่ถูกตัดออกไป ซึ่ง
ทำให้พนักงานสามารถเข้าปฏิบัติงานหรือซ่อมบำรุงในส่วนที่ถูกตัดนี้ โดยอย่างปลอดภัย
ดังนั้น Airgap ของ disconnector ขณะ Open นี้ จึงต้องทนต่อ Lightning
impulse, surging impulse และ over voltage อื่น ๆ ได้
โดยไม่มี Spark ระหว่างขั้วของสาย อีกทั้งยังต้องทน Voltage
จาก conductor to earth โคลงด้วย, ขณะ Close จะเชื่อมขั้วทั้ง 2 ของ Conductor
line ให้สามารถนำกระแสไฟฟ้าโคจรถึงค่า rated normal current ของระบบ
และจะต้องทน Fault current ในขณะที่เกิด Fault และต้องทนต่อ potential
to earth โคลงเช่นกัน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Disconnecter บางตัวมีหน้าที่พิเศษ คือ breaking of low

magnetizing or capacitive current earthing of a line of bus bar, short out

ในส่วนของ Up - line ของ transformer เพื่อให้

C/B trip

Various techniques of HV & EHV Open Disconnecter

ลักษณะของ Disconnecter ชนิดต่าง ๆ มีดังนี้
 1. Disconnecter ที่ติดตั้งในระนาบเดียวกัน มี

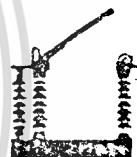
- three column double break
- two column center break (ใช้ในระดัับ (~ 420 KV)
- vertical break (ใช้ใน EHV)



b1 - Three - column double - break rotating insulator



b2 - Centre - break (two rotating insulator)



b3 - Vertical - break

2. Disconnecter ที่ติดตั้งคนละระนาบ มี

- Vertical reach ใช้ในระดัับ (170 KV)
- Pantograph ใช้ใน EHV
- Semi - pantograph ใช้ใน EHV



b4. - Vertical reach



b5 - Pantograph



b6. - Semi - pantograph

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ทั้งนี้ห้ามมิให้คัดลอกหรือทำซ้ำโดยไม่ได้รับอนุญาตจากเจ้าของเอกสาร

3. Special disconnector

- Earthing disconnector ใช้ในการ earth main conductor phase ใด phase หนึ่ง เพื่อช่วยให้ C/B Operate-
แน่นอน

- load break-disconnector เป็นตัว detect magnetizing current เพื่อ Open ออกขณะ no-load ซึ่งทำให้ Transformer ไม่คองทำงาน

- Phase short-circuiter ใช้ในกรณีที่ end of line substation เกิด fault แตะกระแสที่ใช้ Control C/B ไม่เพียงพอ จึงต้องใช้ disconnector นี้ช่วยทำให้เกิด ground fault ช่วย C/B Operate ใด

4. Three column double break disconnector

- rotation spacing ใด 60°
- ทนทานต่อ over current ใด ก็
- ทำงานใดก็ ในอากาศหนาวจัด torque สูง
- ราคาแพง

5. Two column center break disconnector

- ราคาถูก ติดตั้งง่าย
- ใช้ design station ใ้ง่าย เพราะมีโครงสร้างแบบ
- torque ต่ำ แต่ไม่มีปัญหาเกี่ยวกับ Contact Zone
- ทนกระแส Short out ใดถึง 50 KA rms. 425 KA peak

6. Rigid blade verticle break disconnector

- ทนต่อ high current ใดสูง (100 KA momentary, 160 KA peak, 63 KA for 3 sec)
- ทำงานใดก็ในสภาวะหนาวจัด

7. Pantograph + Semi pantograph disconnector

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

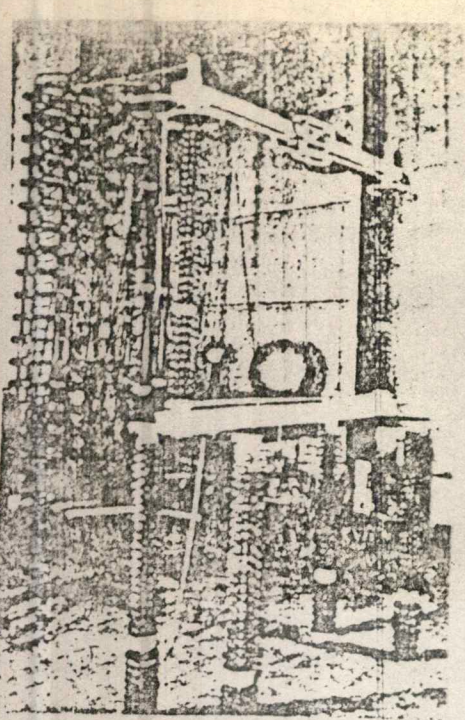
- ไข้ไค้ทุ้ทุ้ทุ้ Voltage
- ทุ้ทุ้ electrodynamic stress ไค้สูง
- ทุ้ทุ้เล็ก และทุ้ทุ้ทุ้ทุ้
- ทุ้ทุ้ใน EHV substation ทุ้ทุ้ทุ้ทุ้ของ substation

ไค้ถึง 25%

สรุป

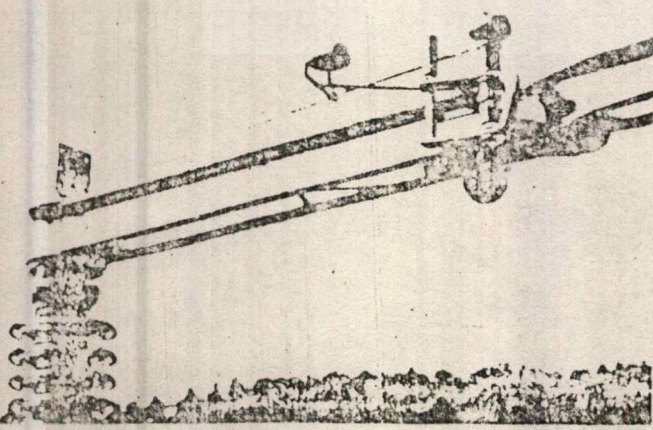
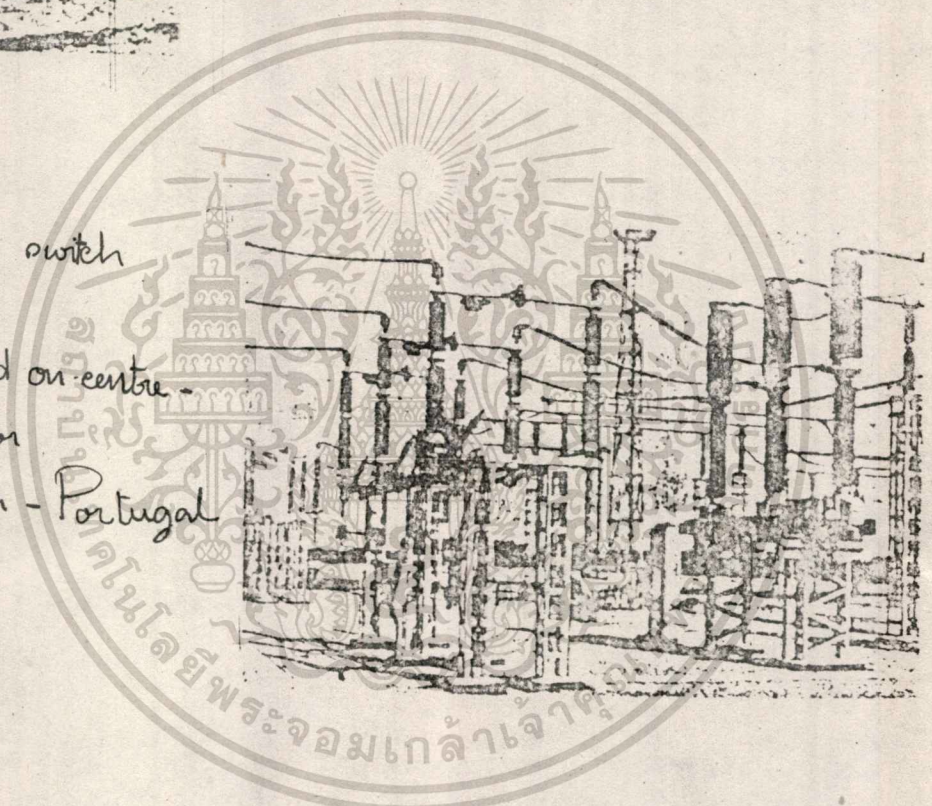
การออกแบบและเลือกชนิดของ Disconnector ย่อมขึ้นกับลักษณะโครงสร้างของ substation เป็นสำคัญ นอกจากนี้ยังต้องเป็นที่ยอมรับในมาตรฐานด้วย.





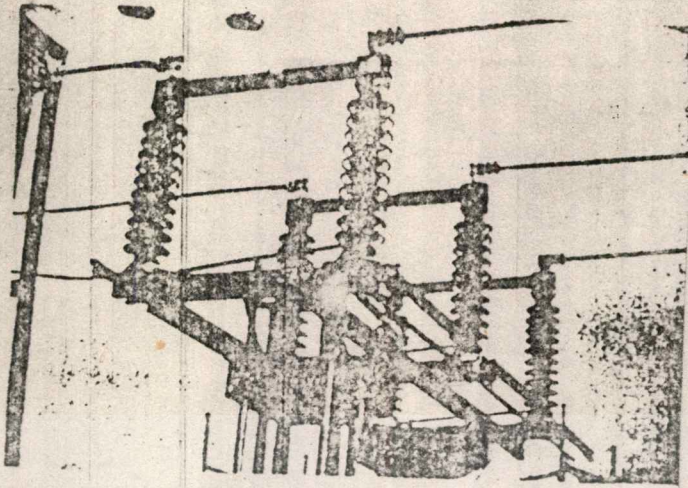
ph 1 - Centre-break disconnecter
420 KV - 4000 A - 40 KA
Dielectric test in high power testing

2 - Earthing switch
KV - 40 KA
ety adapted on centre-
h disconnecter
ula substation - Portugal

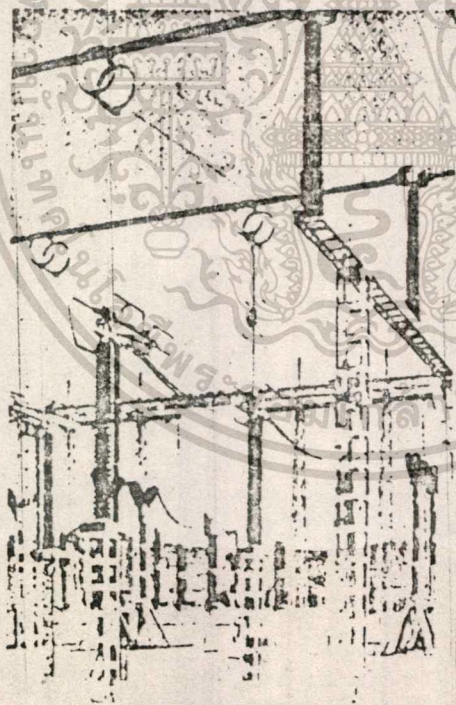


ph 3 - Centre-break disconnecter
245 KV - 1250 A - with quick
breaking device - no load
operation of transformers

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

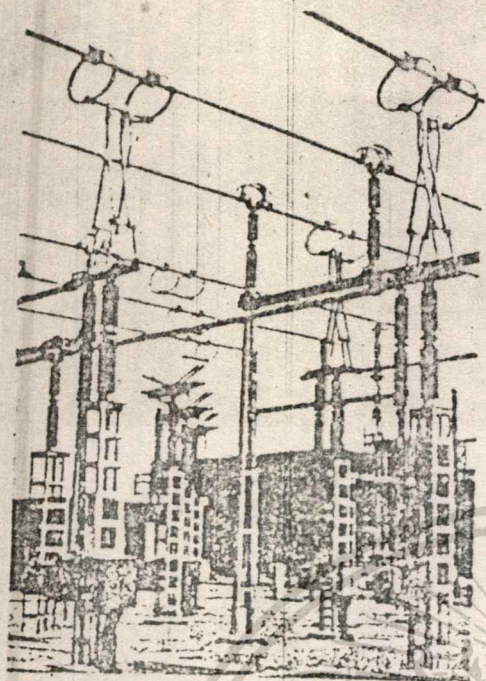


ph 4 - Centre - break line disconnecter



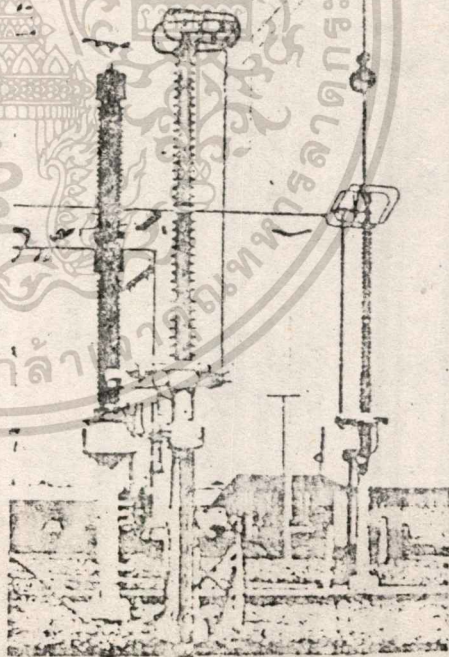
ph 5 - Semi - pantograph bus section disconnecter
 420 kV - 3150 A - 63 KA
 EDF substation - St Vulbas - France

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



ph 6 - Pantograph disconnecter
170 KV - 2000A - 40 KA
Palmela substation - Portugal

ph 7 - Earthing switch
460 KV - 40 KA
San Angelo substation - Brazil



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Dielectric Feature of EHV disconnecter**

Dielectric ของ Disconnector มีความสำคัญมากที่ต้องทน rate voltage ใดถึงกว่า 300 KV และจะทนต่อ switching overvoltage impulse ซึ่งจะเกิดขึ้น ใดก็ ดังนั้นจึงต้องมีการ test dielectric ของ disconnecter อย่างละเอียด

1. Switching withstand voltage

Switching impulse เมื่อมีค่าสูงกว่า rated voltage ของ อุปกรณ์แล้วจะทำให้เกิด disruptive discharge ถึง ground ซึ่งจะทำให้ไม่มีการเกิดผลต่อ input/output ของอุปกรณ์ใด จึงเป็นสาเหตุให้ต้องมีตัว absorb over voltage ที่เกิดขึ้นก่อนเขาไปยัง disconnecter (แต่ไม่จำเป็นต้องนำตัว absorb over voltage ของ disconnecter นี้ไป coordinate กับอุปกรณ์ป้องกันอื่น ๆ เช่น surge, diverter, Lightning arrester, spark gap.

เมื่อพิจารณาถึง disconnecter แล้ว terminal ที่คอกับ transmission จะต้องปลอดภัยจาก Switching overvoltage คือต้องไม่มี disruptive discharge เกิดที่ input/output terminal ในขณะที่เกี่ยวกับ terminal อื่นอันหนึ่ง จะถูกคอกเขาถึง system voltage ซึ่งเป็น sinusoidal wave ดังนั้น ผลของ sinusoidal voltage

ที่ peak voltage นี้จะเป็น $\frac{2}{5}$ เท่าของ nominal voltage ดังนั้นในตาราง test insulation ของ disconnecter นั้นจะต้องคำนึงถึงผลรวมของ switching overvoltage กับ system sinusoidal voltage ด้วย เช่นที่ 765 KV system ผลของ switching impulse on the first terminal = 1100 KV และผลของ system voltage ที่ second terminal

เป็น $\frac{2}{3} \times 765 = 624$ KV ดังนั้นการ test จึงต้องคำนึงถึงผลทั้ง 2 นี้ โดยที่ว่าผลทั้ง 2 นี้ ไม่เท่ากับว่า test impulse switching ที่ 1725 KV (1100 + 625) แต่ความรุนแรงจะน้อยกว่านี้ เพราะ 625 KV นั้น ไม่ได้เป็น switching impulse นั้นเอง

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2. การ test

การ test ทั้ง positive และ negative polarity ทั้งในสภาพความชื้นสูง และแห้ง แต่การ test negative polarity ไม่จำเป็นต้องทดสอบที่สภาวะแห้ง เพราะไม่มีประโยชน์อะไรผลของ shape และ supporting frame ควรจะนำมาพิจารณาด้วย เพราะการติดตั้งจริง ๆ ต้องนำอุปกรณ์ไปติดตั้งภายนอกกลางแจ้งตัวอย่าง เช่น การ test ที่ 765 KV อุปกรณ์ที่ติดตั้งสูงจากเดิม 2.5 m เป็น 5.6 m จะช่วยเพิ่ม insulation withstand voltage ขึ้นอีก 10%

การติดตั้ง disconnect กับ busbar อาจเทียบได้กับ electrode characteristic ได้ เช่น การใช้ Pantograph or Semi pantograph ติดต่อกับ line conductor เปรียบได้เหมือนกับ electrode ที่เป็น rod to plane ดังนั้นจึงต้องพิจารณาผลของ Corona test ด้วย

Impulse test

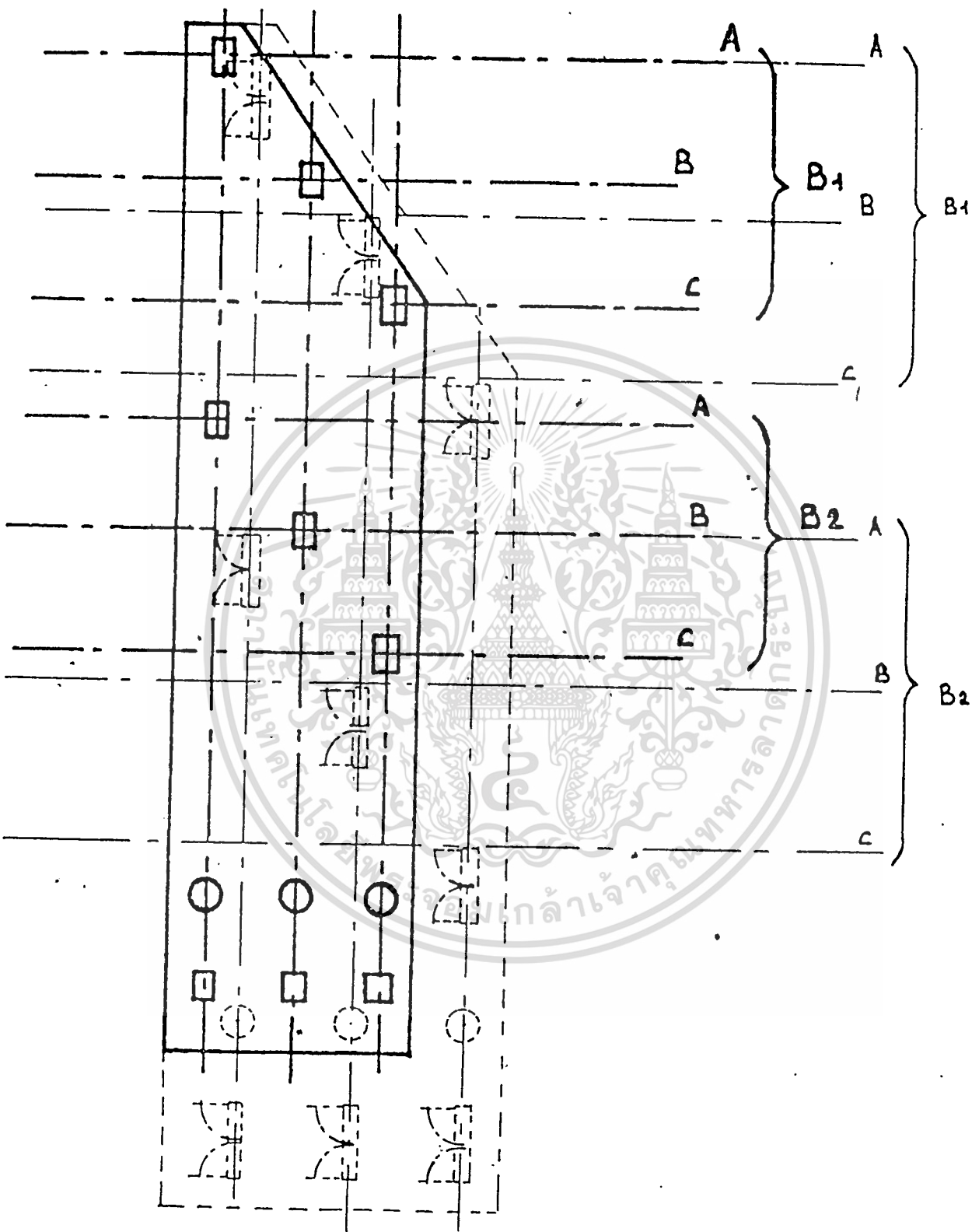
อาจใช้การใส่ impulse เข้าไป 15 impulse แล้วจึงพิจารณาว่าเกิด disruptive discharge หรือไม่ ซึ่งถ้าเกิดน้อยกว่า 2 ครั้ง ก็แสดงว่าผลที่ทดสอบใช้ได้ แต่การ test เช่นนี้ อาจก่อให้เกิดความผิดปกติหรือล้มเหลวได้ง่าย ดังนั้นจึงนิยมใช้ Up and Down method วิธีนี้ทำได้โดยใช้ Voltage $U_k = 50\%$ ของ disruptive discharge level และ $U = 3$ ของ U_k apply impulse U_k ถ้าไม่เกิด disruptive discharge ก็เพิ่ม Voltage เป็น $U_k + U$ หรือ ถ้าเกิด disruptive discharge ที่ U_k ก็ลด Voltage ลงเป็น $U_k - U$ ทำการ test เช่นนี้ไปจนกว่าจะพบระดับ Voltage เหมาะสม วิธีนี้จะช่วยลดอัตราความเสียหาย ต่อความเสียหายที่จะเกิดขึ้นกับอุปกรณ์ได้

สรุปได้ว่า ในการทำการ test dielectric withstand ของ

disconnecter จะตองคำนึงถึง factor ทาง ๆ ภาย เช่น Shape และ
 hight of frame work, shape of busbar simulation อีกทั้งไซเคิล
 fast ที่ไหลแน่นอน

Substation & choice of disconnecter

การเลือกชนิดของ disconnecter นั้นขึ้นอยู่กับการ design
 ราง substation นั้นเองไม่ได้ขึ้นอยู่กับราคาของ disconnecter ชนิด
 ทาง ๆ ผลของการเลือกใช้ชนิดของ disconnecter นั้นจะเป็นผลให้สามารถลดราคา
 ในการสร้าง substation ได้ โดยจะช่วยลดค่าโครงสร้าง การก่อสร้าง
 connecting joint และส่วน control circuit, motor power
 ผลของการ Arrangement Design นั้นจะมีผลในการช่วยลดพื้นที่
 ของ substation เช่น อัตราของพื้นที่ของ substation ที่ใช้ Semi-
 pantograph หรือ Pantograph disconnecter กับ conventional
 disconnecter เท่ากับ 0.675 : 1 นั้นหมายถึงสามารถช่วยลดพื้นที่ลงได้
 ถึง 32.5%

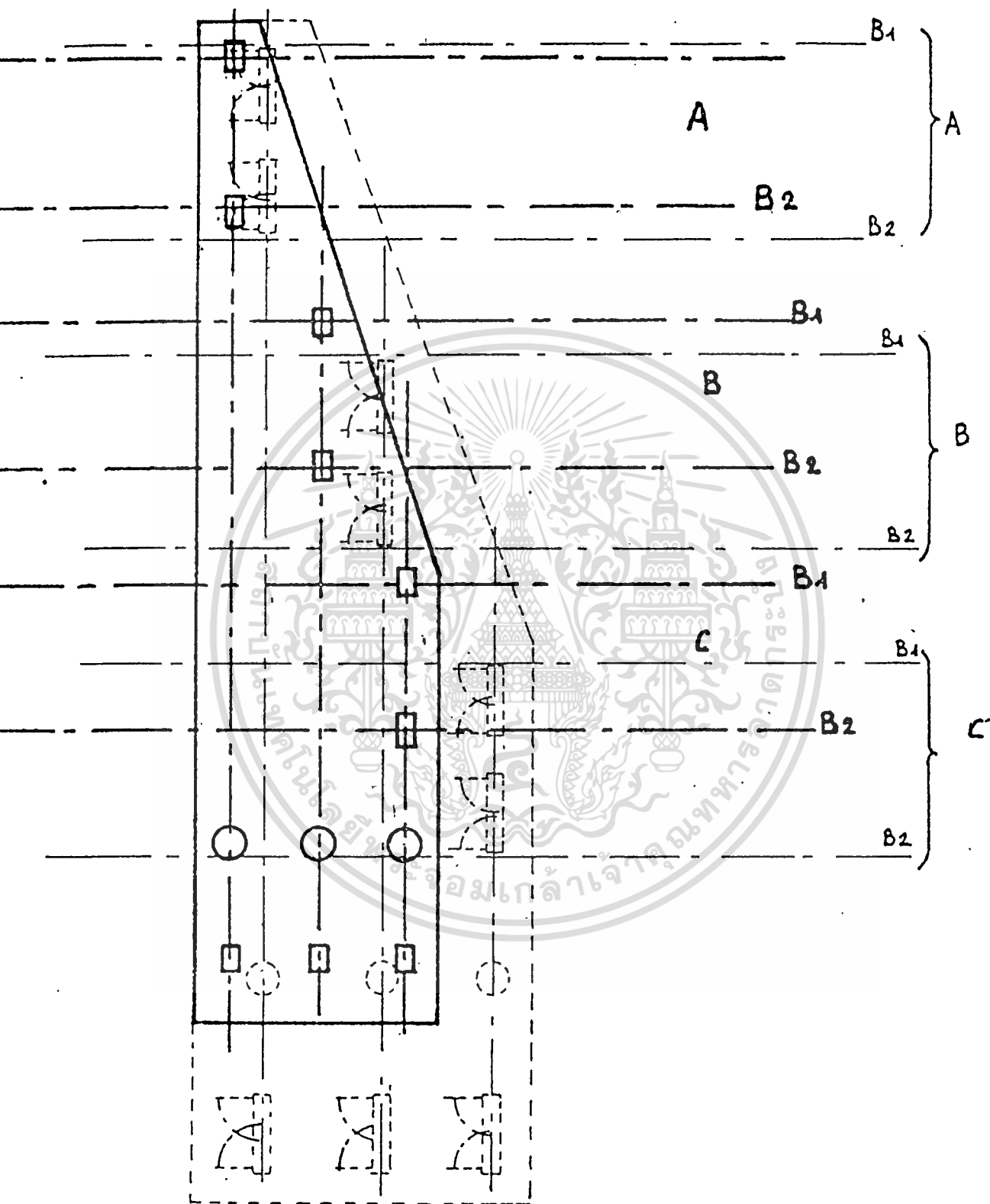


- Table A

Arrangement with conventional layout of busbars

เอกสารนี้เป็น Semi-pantograph or pantograph disconnectors เหนือไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



- Table B

เอกสารนี้เป็นเอกสาร "Arrangement with 'mixed phases'" เท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 Semi-pantograph or pantograph disconnectors
 ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทที่ 5

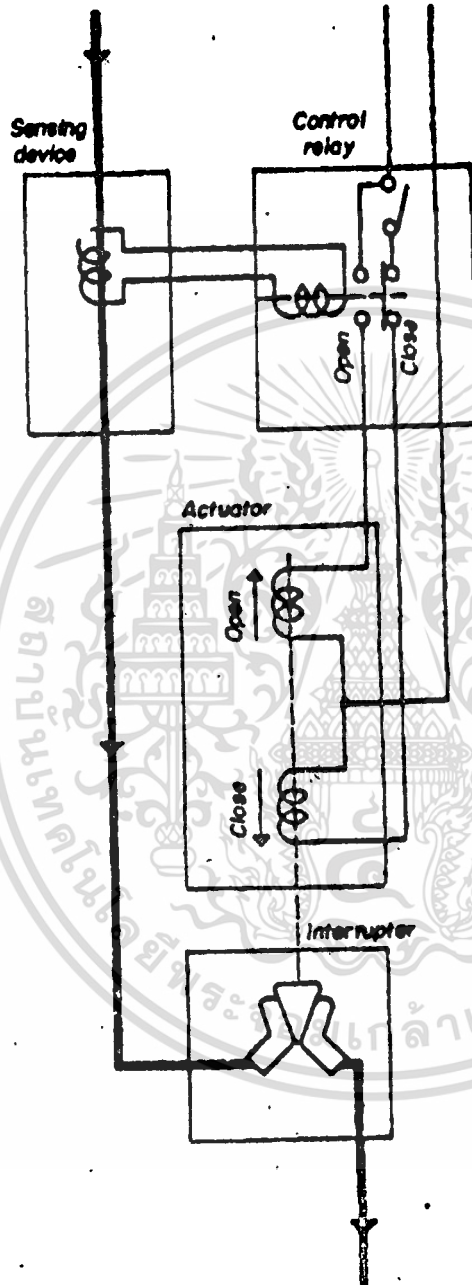
POWER CIRCUIT BREAKER

การเปิดวงจรไฟฟ้าในขณะที่มีกระแสจำนวนมากไหลอยู่ จะมีเปลว arc แล่เกิดขึ้น ณ จุดที่เปิดวงจร นั้น ความรุนแรงของ arc จะขึ้นอยู่กับกระแสที่ไหลในวงจร กล่าวคือกระแสยิ่งมากเท่าใด ความรุนแรงของ arc ก็ยิ่งมากขึ้นเท่านั้น ถ้าใช้สวิตช์ธรรมดาเปิดวงจรแล้วความรุนแรงของ arc จะทำให้ซาวิตช์หรือ contact ใหม่เสียหาย ห้างอาจเป็นอันตรายแก่ผู้เปิดสวิตช์นั้นได้ การเปิดวงจรในลักษณะนี้ จึงใช้อุปกรณ์ที่เรียกว่า circuit breaker แทน ทั้งนี้ เพราะ circuit breaker มีชิ้นส่วนประกอบขึ้นมาเป็นพิเศษเพื่อทำการดับ arc ให้สิ้นสุดไปในเวลาอันสั้นที่สุด Circuit breaker จึงใช้เป็นเครื่องมือเปิดปิดวงจรไฟฟ้าได้อย่างปลอดภัย

นอกจากการใช้เปิดปิดวงจรในกรณีปกติแล้ว ประโยชน์อันสำคัญยิ่งของ circuit breaker ในประการอื่นก็คือ การใช้ trip วงจรในเมื่อมี fault เกิดขึ้นในระบบ ซึ่ง fault current ที่ติดตามมาอาจมีค่าเป็นไปได้ถึงหลาย ๆ เท่าของ normal current และ arc ก็จะมีแรงยิ่งขึ้นไปตามส่วน การ trip วงจร ในกรณีนี้ต้องอาศัยอุปกรณ์ประกอบให้ breaker ทำงานโดยอัตโนมัติ ทั้งเมื่อ fault ใดขยับพ้นไปแล้ว ก็จะ reclose หรือสับ breaker เข้าไปใหม่โดยอัตโนมัติคู่กัน, เพื่อจ่ายกระแสไฟฟ้าต่อไปตามเดิม การใช้ circuit breaker ในลักษณะดังกล่าวนี้ จึงเป็นทั้งอำนาจความปลอดภัยให้แก่ระบบ (system protection) และเพิ่มพูน reliability ให้แก่ระบบอีกด้วย

การใช้ circuit breaker เพื่อ system protection จะสำเร็จได้ ต้องอาศัยอุปกรณ์ต่าง ๆ ประกอบและร่วมประสานงานกัน 4 อย่างดังนี้ :-

- (1) Sensing device. ได้แก่ instrument transformer ซึ่งทำหน้าที่คล้ายเป็นยามระวังเหตุ เมื่อมีเหตุการณ์ผิดปกติเกิดขึ้นในระบบ ก็จะส่งสัญญาณบอกเหตุมายัง Control relay



รูปที่ 5-1. องค์ประกอบของ system protection มี sensing device, control relay, กับ interrupter

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

(2) Control relay. อุปกรณ์ที่รับสัญญาณจาก sensing device พร้อมส่งการไปยัง actuator ให้ปฏิบัติภารกิจต่อเหตุการณ์นั้น ๆ ทันที

(3) Actuator. เป็นกลไกที่ส่งความเคลื่อนไหวไปกระตุ้น interrupter ให้ทำงานตามความต้องการของ control relay

(4) Interrupter. คือระบบชิ้นส่วนที่กระทำการเปิดปิดวงจรและ ควบคุม arc ใต้นัก main contact, auxiliary contact กับ arc controlling (หรือ quenching) device เป็นต้น

การประสานงานของอุปกรณ์ต่าง ๆ เหล่านี้ เป็นไปคล้าย ๆ กับการปฏิบัติงานของหน่วยควบคุมเพลิง เมื่อยามระวิงเหตุบนหม้อคอย (เท่ากับ sensing device) เห็นเพลิงไหม้ขึ้น ณ ที่ใด ก็จะแจ้งเหตุลงมายังผู้บังคับการ (เท่ากับ control relay) ผู้บังคับการก็จะส่งรถดับเพลิง (เท่ากับ actuator) ออกไปยังที่เกิดเหตุ, เมื่อดังที่ เกิดเหตุแล้วเจ้าหน้าที่ดับเพลิง (เท่ากับ interrupter) ก็จะเข้าไปตัดคันไฟ (เท่ากับ open contact) และบางทีจะฉีดน้ำไปดับไฟ (เท่ากับ arc quenching device) ให้ดับโดยเร็วที่สุด

รูปที่ 5-1 เป็น schematic diagram อย่างง่าย ๆ แสดงการใช้ circuit breaker ประสานงานกับอุปกรณ์อื่น เพื่ออำนวยความสะดวกให้แก่ระบบ

SENSING DEVICE Circuit breaker ขนาดเล็กมักใช้ instrument transformer เป็นแบบ dry wound-type ประกอบรวมกับ relay อยู่ในเรือนของ breaker นั้นเอง แต่ถ้าเป็นขนาดใหญ่ ๆ ขึ้นไป จะแยกออกติดตั้งภายนอกต่างหาก

Current transformer ของ oil circuit breaker ขนาดใหญ่ ใช้ประกอบเข้ากับ bushing ของ breaker เป็น bushing-type current transformer, ส่วนใน oil-poor และ air-blast circuit breaker มักจะ

เป็น wound-type ติดตั้งภายในตัว breaker เองหรืออาจติดตั้งภายนอกต่างหากก็ได้

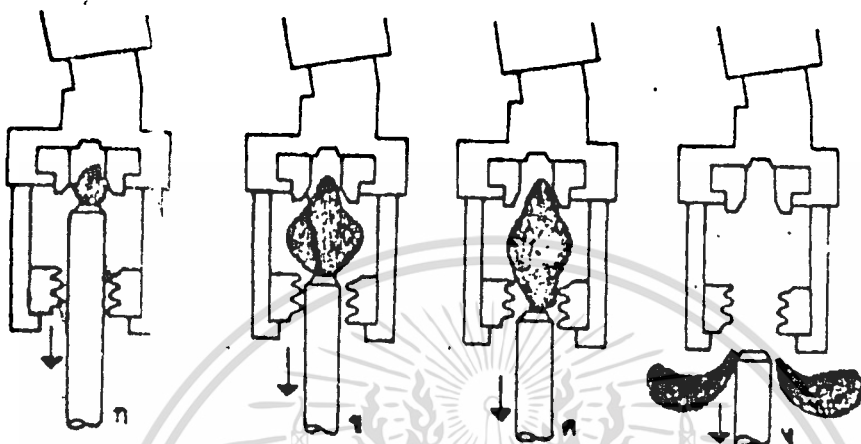
Potential transformer ของ oil circuit breaker ขนาดใหญ่ อาจเป็นชนิด bushing potential device. หรือมีเดะนั้นก็เป็นแบบ wound-type ซึ่งติดตั้งภายนอกต่างหาก oil-poor กับ air-plast circuit breaker ใช้แบบ wound-type เป็นต้น นอกจากนี้แล้ว ก็อาจอาศัยใช้จาก coupling capacitor potential device ของ power-line carrier ก็ได้

CONTROL RELAY. Relay ที่ใช้ประกอบด้วย circuit breaker เกี่ยวกับฉากร protection นี้ ชนิดที่ใช้กันเป็นประจำคือ overcurrent relay ซึ่งป้องกัน fault current อันมีโอกาที่จะเกิดขึ้นแก่ระบบน้อยกว่าชนิดของอย่างอื่น relay ชนิดอื่นก็มี differential relay, winding temperature relay สำหรับป้องกันอุปกรณ์ไฟฟ้า เช่น มอเตอร์ เครื่องกำเนิดไฟฟ้า, หม้อแปลงไฟฟ้า ฯลฯ ขนาดใหญ่ sudden-pressure relar สำหรับป้องกัน conservator ของหม้อแปลงไฟฟ้า, reversed power relay, undervoltage relay, reversed phase relay, ground fault relay สำหรับป้องกันข้อผิดพลาดของในระบบทั่ว ๆ ไป

Overcurrent relay มีชนิด instantaneous กับชนิด time delay การใช้ใน power system มักใช้ชนิด time delay และมีกัตั้งเวลาการ trip ให้ประสานกับ relay ตัวอื่น ๆ ในระบบด้วย time-delay relay นี้มีลักษณะเป็น inverse time คือ กระแสยิ่งมาก การ trip ก็ยิ่งเร็วขึ้น และยิ่งแบ่งเป็น inverse, very inverse กับ extremely inverse ตามระยะเวลาการทำงาน, ทั้งนี้จะต้องเลือกสรรใช้ให้เหมาะสมแก่สภาพของระบบและความสัมพันธ์ระหว่างกันเป็นกรณี ๆ ไป

ACTUATOR หรือ operating mechanism คือ กลไกทำการทำงานของ

รูปที่ 5-12 แสดงกรรมวิธีตัด เป็นชั้น ๆ ไป interrupting chamber ของ oil circuit breaker



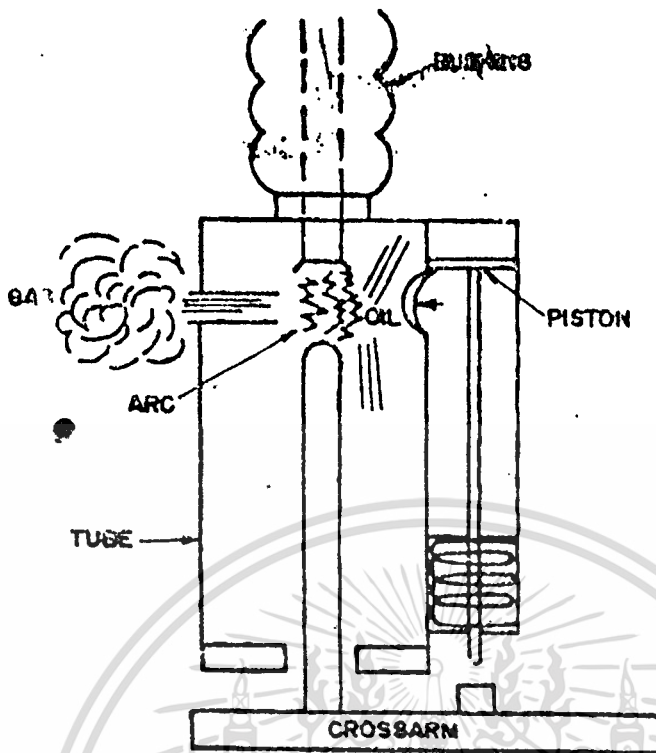
รูปที่ 5-12. Interrupting chamber oil circuit breaker

ในรูปนี้ (ก) เป็นสภาพในขณะที่ contact เปิด และเปลว arc แล่ขึ้น ความร้อนจาก arc จะเผาไหม้มันในบริเวณรอบ ๆ arc เกิดเป็นฟองแก๊สความดันสูง ซึ่งพยายามจะกดหลังอำนาจของ arc ไว้, พร้อม ๆ กันนั้นก็ทำการ de-ionize เส้นทางเดินของ arc ไปด้วย ทำให้เกิดความคานทานสูงขึ้นและ arc ก็จะทำอันกำลังลง (ข) เมื่อปลาย contact เลื่อนลงมาถึงปากทางด้านในของ arc chamber แก๊สภายใน chamber ซึ่งขยายตัวขึ้นอย่างรวดเร็วจะเบี่ยงน้ำมันให้เกิดความดันขึ้นข้างและปั่นป่วนอยู่ภายใน chamber จึงช่วยยกหลังของ arc ให้ถอนกำลังลงไปอีกแรงหนึ่ง (ค) เป็นสภาพที่ arc ดับแล้ว ซึ่งเป็นเวลาพอดีกับที่ปลาย contact เลื่อนลงมาอยู่ในปากทางข้างนอกของ chamber (ง) แก๊สภายใน chamber ถูกคัตออกมาข้างนอกและน้ำมันจะไหลเข้าไปแทนที่

หลักการของ oil circuit breaker ที่แสดงมาแล้วนี้ จะเห็นว่า ยิ่ง arc มีมากและรุนแรงเท่าใด การเกิดแก๊สความดันสูงและความเคลื่อนไหวของน้ำมันก็จะเป็นไปรวดเร็วขึ้นเท่านั้น และก็จะมีส่วนให้ arc ถูกทำลายให้ดับสนิทลงเร็วยิ่งขึ้นเท่านั้นคุดจกัน เขาคำว่าที่ว่า ยิ่งมีความใหญ่โตเท่าใด ความใหญ่โตก็จะกลับมาทำลายตัวเองเร็วขึ้นเท่านั้น โดยเหตุนี้ การกำหนด interrupting time rating ของ oil circuit breaker จึง base on อย่างน้อยที่สุด ที่ 25% ของ maximum interrupting current เป็นหลัก เมื่อ interrupting time ที่กระแส 25% นี้เร็วอยู่ในเกณฑ์ใช้ได้แล้ว ถ้าให้ breaker interrupt กระแสที่มากขึ้นไปกว่านี้ก็มีแต่จะใช้เวลาสั้นลงถูกต้องกับความประสงค์ยิ่งขึ้น

Oil-impulse interrupter การที่ oil-type interrupter ใช้ เวลาในการ interrupt กระแสจำนวนน้อยนานกว่า interrupt กระแสจำนวนมาก คึงกล่าวมาแล้วนั้นเป็นข้อกำหนดหนึ่งที่ไม่พึงประสงค์ ฉะนั้น จึงได้มีการประดิษฐ์ oil-impulse หรือ oil-blast interrupter ขึ้น (รูปที่ 5-13) Interrupter แบบนี้ มีอุปกรณ์เพิ่มเติมขึ้นมาจาก oil-type interrupter ก็คือ หัวฉีด หรือหัวพ่น น้ำมัน ทำหน้าที่ฉีดหรือพ่นน้ำมันตรงไปดับ arc ที่ contact โดยอาศัยความดันน้ำมันที่กำลังอัดฉีด หรือมีฉนวนที่อาศัยกำลังดันจากแก๊สที่เกิดขึ้นโดยความร้อนของ arc นั้นเอง Interrupter แบบนี้ ใช้โดยล้นมาก สำหรับการ interrupt ที่กระแสต่ำ ๆ แต่ ว่าจะทำให้ราคาของ breaker แพงขึ้น ทั้งภาระในการบำรุงรักษาจะเพิ่มขึ้นอีกทาง หนึ่งด้วย

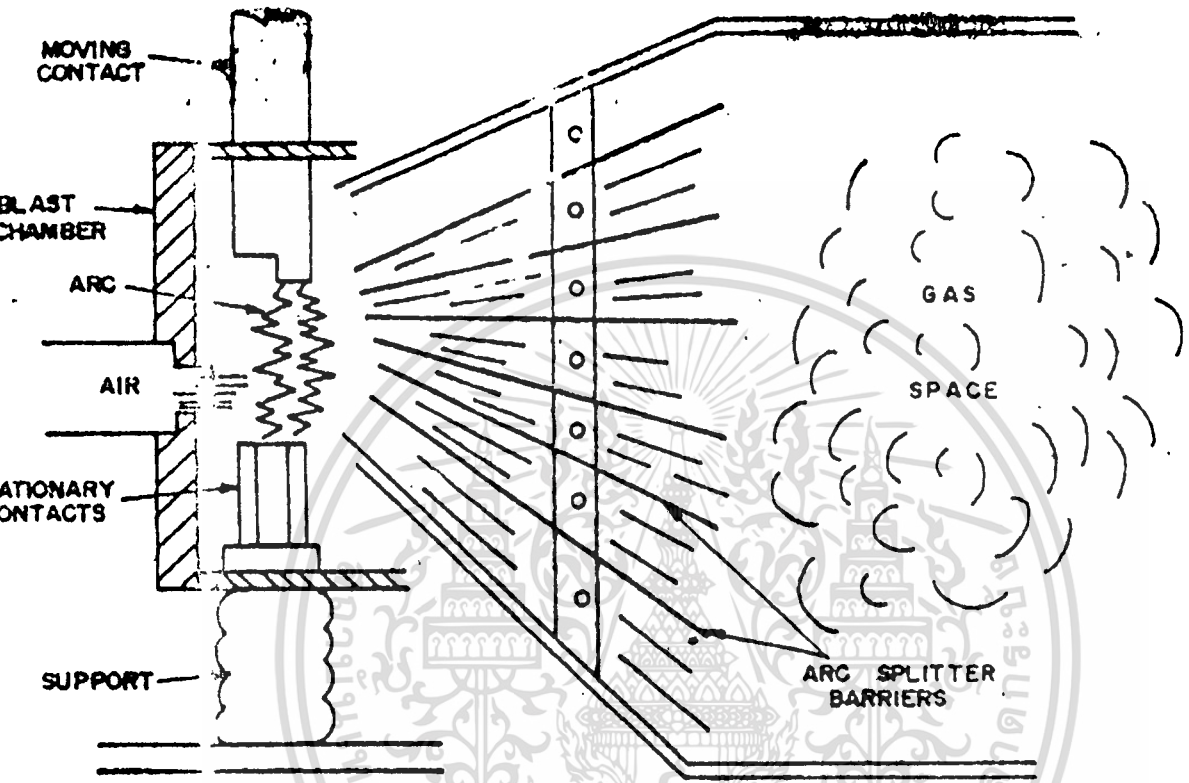
D-ion type interrupter มี 2 แบบ คือ de-ion air กับ de-ion oil. แบบ de-ion air นั้น ประกอบด้วย insulation plates ทำ ด้วแผ่นกระเบื้อง ceramic เป็นจำนวนมาก, ที่ปลายล่างเขาเป็นร่องตัววี วาง ประกอบซ้อนกันอยู่เหนือ contact, มีขดลวด magnetic coil ต่อเป็นอันดับกับ contact



รูปที่ 5-13. Oil-impulse interrupter

ติดไว้ข้าง ๆ arcing chamber (ดูรูปที่ 5-14) เมื่อ contact อ้าออกจากกันและเกิด arc ขึ้น arc จะถูกสนามแม่เหล็กจาก magnetic coil ผลักขึ้นไปปะทะ insulator plate และจะถูกสับทอนเป็นชิ้นเล็กชิ้นน้อยทั้งความยาวของ arc ก็จะมีขึ้นด้วย ณ ที่นี้ arc จะถ่ายความร้อนให้แก่ insulator plates อันนี้ เพื่อช่วยให้ arc ถูกผลักขึ้นไปยัง insulator plates เร็วขึ้นไป ได้มีการใช้ตุ้มลมเรียกว่า puffer ทำการฉีดพ่นลมไปที่ arc ด้วย

ส่วนแบบ de-ion oil type นั้น มีหลักการเช่นเดียวกับ de-ion air type นอกจาก contact แลอยู่ในน้ำมัน และ de-ion plate หรือ de-ion grid ติดโดยรอบ contact ซึ่งการดับ arc นั้น ใช้ทั้งหลักการของ de-ion และหลักการของ

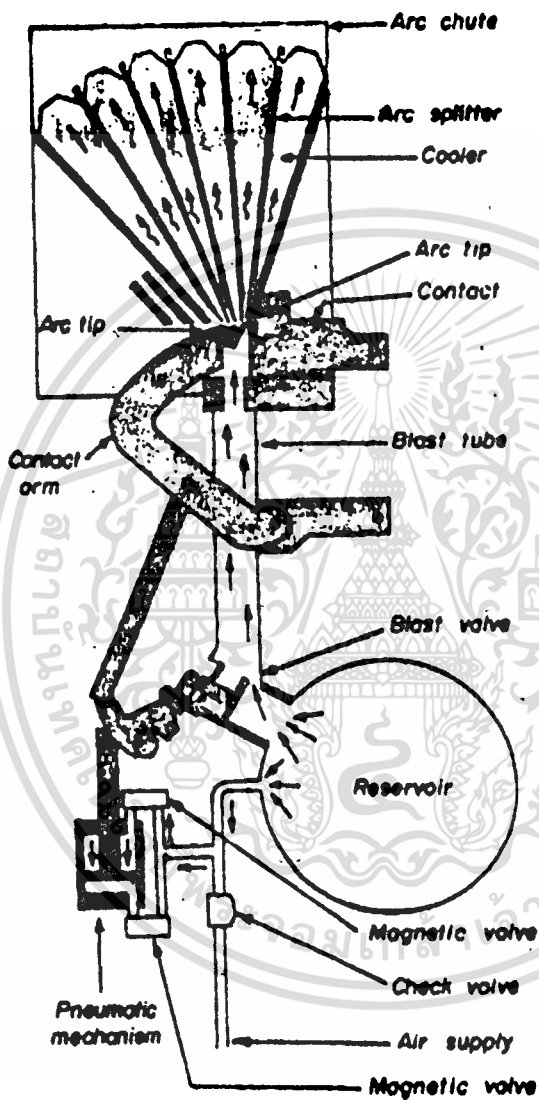


รูปที่ 5-15. Air-blast type interrupter

breaker จะไปเปิดลมอัดเพื่อให้ลมอัดทะลักเข้าไปที่ contact และเป่า arc จาก contact เข้าไปยัง arc chute หรือ arc splitter ซึ่ง arc จะถูกทำให้เย็นและดับลงอย่างรวดเร็ว แล้วลมอัดจำนวนนี้ก็จะถูกขับคั้นออกไปภายนอกบรรยากาศ

ใน air-blast circuit breaker แบบเก่า compressed air (low-pressure air system) ตกจำกัดให้อยู่เฉพาะใน reservoir เท่านั้น หลักจากนั้นคือ ในช่องทางที่เรียกว่า blast-air duct ทลออกไปจนถึง interrupting chamber จะไม่มี compressed air เลย แม้ว่า breaker จะ close และทำ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 5-16. Air-blast type interrupter

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

งคนอยู่ก็ตาม ต่อเมื่อมีการ trip หรือ ipen breaker เมื่อใดนั้นแหละ จึงจะปล่อย compressor air ออกไปทำงาน interruption กรรมวิธีเช่นนี้ภายหลังได้ค้นพบว่าไม่เหมาะในทางปฏิบัติหลายประการ เป็นต้นว่า การที่ปล่อยลมอัดแรงสูงเข้าไปอย่างกระชั้นชิดที่เห็นโคเช่นนี้ ก่อให้เกิด mechanical stress ขึ้นอย่างรุนแรงแก่ insulator และ ส่วนภายในซึ่งอาจเกิดชำรุดเสียหายได้ นอกจากนั้นแล้วการสั่นสะเทือน (pressure oscillation) contact ยังไปรบกวน interrupting capacity ของ breaker อีกโสดหนึ่งด้วย อย่างไรก็ตาม ข้อเสียของวิธีการนี้ก็มิได้อยู่เหมือนกัน เพราะเมื่อมีความดันสูงในชั้นส่วนเหล่านี้ที่อยู่เป็นประจำแล้ว ก็จะต้องใช้ปะเก็นระหว่างรอยต่อให้แน่นหนามั่นคงยิ่งขึ้น และโอกาสที่จะรั่วก็มีมากขึ้น

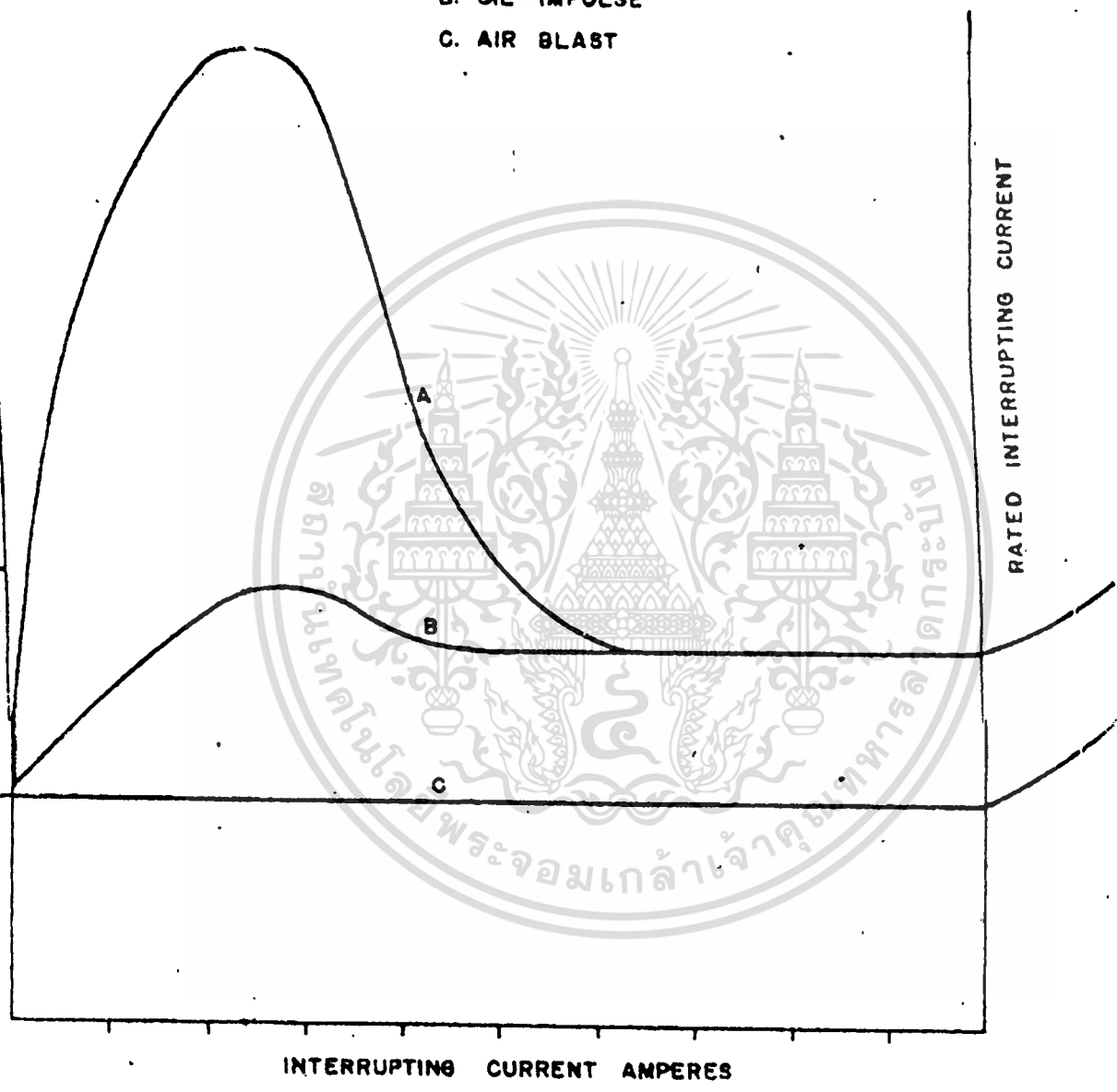
ลมอัดที่ใช้ในการนี้ไ้มาจาก air compressor ซึ่งมีประจำ breaker แต่ละชุดเสมอ. air compressor โดยมากมักเป็นชนิด multi-stage ซึ่มีตัวมอเตอร์ไฟฟ้า, อัดลมได้ 500-600 ปอนด์ต่อตารางนิ้ว. ลมอัดนี้ระยะแรกจะเก็บไว้ใน high-pressure air tank, มี pressure switc ที่จะบังคับให้ compressor เติบเครื่องอัดลมให้เต็มถึงและให้ไ้ความดันเต็มระหว่างตามอัตรารออยู่เสมอ. จาก high-pressure air tank นี้มีท่อคอด้าน reducing valve ลดความดันจาก 500-600 ปอนด์ลงมาเป็น 120-350 ปอนด์ต่อตารางนิ้วไปเข้า air reservoir ของ breaker ซึ่งมีประจำแต่ละเฟสแยกเป็นอิสระจากกัน. ความดัน 120-350 ปอนด์นี้ คือ operating pressure ของ breaker. ระบบลมอัดสำหรับ air-blast circuit breaker ตามนี้ดังกล่าวนานี้ จึงมี 2 ระบบ คือ high-pressure air system กับ low pressure air system,

เปรียบเทียบ interrupting time ของ interrupter แบบต่าง ๆ

Curve ในรูปที่ 5-17 แสดงการ เปรียบเทียบ interrupting time ของ interrupter แบบ oil, oil-impulse และแบบ air-blast

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

- A. OIL
- B. OIL - IMPULSE
- C. AIR BLAST



รูปที่ 5-17. เปรียบเทียบ interrupting time ของ interrupter แบบต่าง ๆ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สรุปกรณีต่าง ๆ ของการทำงานของ power circuit breaker

การใช้ power circuit breaker ใน power system นั้น สรุปแล้วมีกรณีต่าง ๆ อยู่รวมกัน 3 ประการ คือ

1. Normal switching คือ เปิดปิดวงจรของระบบในกรณีปกติ
2. Fault interruption คือ trip วงจรออกโดยอัตโนมัติ เมื่อมี fault หรือข้อขัดข้องเกิดขึ้นในระบบ เช่น สายส่งขาด หรือ short-circuit หรือ เกิด voltage surge ขึ้นในระบบ เนื่องจากอำนาจของฟ้าผ่า เป็นต้น
3. Circuit reclosing คือ ปิดวงจรกลับคืนเพื่อจ่ายกระแสไฟต่อไปตามเดิม, โดยเฉพาะอย่างยิ่งในกรณีที่ทำงานโดยอัตโนมัติ เรียกว่า automatic reclosing, หลังจาก fault หรือข้อขัดข้องซึ่งได้ trip วงจรออกนั้นได้ผ่านพ้น หรือ clear ออกไปแล้ว

ได้กล่าวมาแล้วว่า เมื่อ breaker ถูกปลดหรือ trip ออกจากระบบ arc เกิดขึ้นระหว่างปลายขั้ว contact ทั้ง ที่แยกออกจากกัน, arc นี้จะรุนแรงเพียงใดนั้น ขึ้นอยู่กับปริมาณของกระแสในขณะนั้น, และก็มีวิธีการดับ arc ต่าง ๆ ดังได้กล่าวมาแล้ว

นอกจากนี้ยังมีปรากฏการณ์อีกประการหนึ่งเกิดขึ้น กล่าวคือ ในขณะที่ contact เริ่มแยกออกจากกัน voltage ระหว่าง contact จะกระโจนสูงขึ้นของ voltage และ recovery voltage ของวงจรเป็นส่วนใหญ่ (ในวงจรสายส่งถือว่า resistance มีค่าน้อยมากจนอาจไม่ต้องคำนึงถึงก็ได้)

ผลที่อาจเกิดขึ้นก็คือ recovery voltage มากก็คือว่า หลังจากที่ถูกกระแส
ผ่านศูนย์ (zero current) ไปแล้ว, ถายังเหลือระยะโค recovery voltage มีค่าสูง
กว่าระดับ dielectric strength (หรือ insulation level) ของ gap ระหว่าง
contact ของ breaker แล้ว จะเกิด arc ผ่านระหว่าง contact นั้น ซ้ำอีกเป็น
ครั้งที่ 2 , ซึ่ง arc ครั้งนี้เกิดจาก voltage, ต่างจาก arc ครั้งแรกที่เกิดจาก
current (ที่ถูก interrupt)

การเกิด arc นี้ อันที่แท้จริงก็คือ เกิดการไหลของกระแสไฟฟ้าผ่าน contact
gap นั้นเอง. ถ้า จาก recovery voltage นี้เกิดขึ้นภายในเวลา $1/4$ ของ
ไซเคิล หลัง zero current แล้ว เรียกว่า re-ignition, และถ้าเกิดภายหลัง
 $1/4$ ไซเคิลไปแล้ว เรียกว่า restrike.

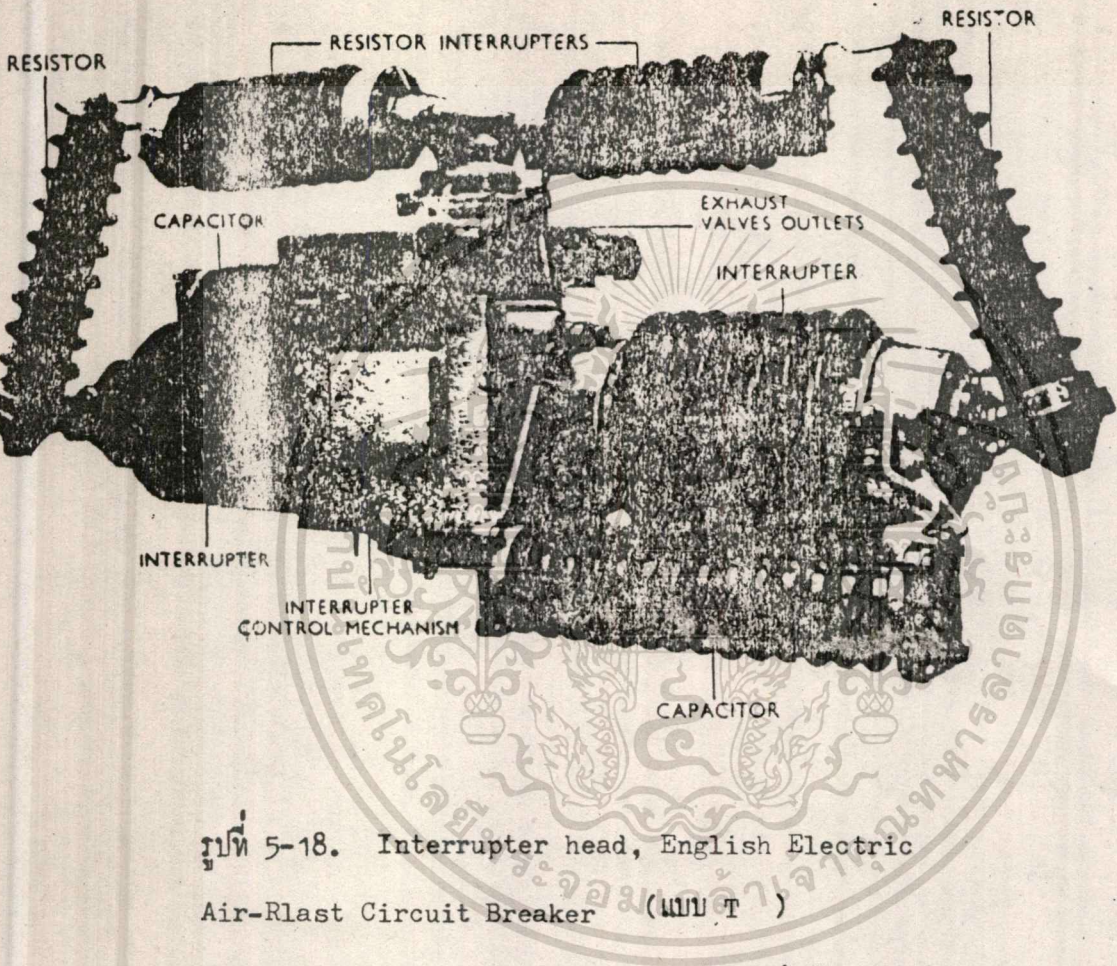
ปรากฏการณ์ต่าง ๆ เหล่านี้ ไม่เป็นผลดีต่อการทำงานของ breaker, จึง
ได้มีการพยายามที่จะจำกัดค่า recovery voltage ให้ต่ำไว้ทุก ๆ ทาง. การสร้าง
ระบบสายส่งเป็น ground system และการติดตั้ง lightning arrester กับ
protective gap ซึ่งมี flashover voltage level ต่ำกว่า insulation level
ของ breaker เป็นวิธีหนึ่งที่จะจำกัดค่าของ recovery voltage ได้.

NORMAL SWITCHING การใช้ circuit breaker ปิดเปิดวงจรในกรณีปกตินั้น.
โดยจะเพาะสำหรับการเปิดวงจรมีประเด็นพิเศษที่น่าสนใจอยู่ 2 ประการ คือ inductive
current switching กับ capacitive current switching. ทั้งสองประเด็นนี้
มีทฤษฎียุ่งยากและซับซ้อนอยู่มาก. ในที่นี้จะขอกล่าวแต่เพียงย่อ ๆ พอให้เข้าใจหลักการ
อย่างง่าย ๆ เท่านั้น.

Inductive current switching ได้แก่การเปิดวงจรที่มี induc-
tance อยู่เป็นส่วนใหญ่ เช่น หม้อแปลง หรือ reactor ที่ลัด load ออกหมดแล้ว

เป็นต้น. ขณะเปิด breaker ออกนั้น หลังแม่เหล็กที่มีอยู่ใน inductance ของวงจร (ซึ่งมีค่าเท่ากับ $\frac{1}{2} Ld^2$) จะกระจายตัวออกมาในรูปของ damped high frequency oscillation, กระทำให้เกิด transient voltage ซึ่งมีค่าสูงกว่า recovery voltage ตามปกติ และอาจจะสูงกว่า system voltage ถึงหลายเท่าในเสี้ยวของไซเคิลแรกหลังจากเปิด breaker ออกนั้น. ในขณะต่อมาแม่เมื่อคลื่น กระแสตกลงมาถึงจุด zero current ซึ่งเป็นจุดดับของ arc แล้วก็ตาม, voltage นี้ก็ยังคงสูงอยู่และเป็นต้นเหตุที่จะทำให้เกิด restriking ขึ้นได้โดยง่าย. เพื่อป้องกันมิให้เกิด restriking ดังกล่าวนี้ จึงมีการต่อ restster หรือ interrupter ไว้, เพื่อจะ damp overvoltage นี้เป็นการป้องกันมิให้เกิด restriking ขึ้น.

Capacitive current switching ได้แก่การเปิดวงจรสายส่งระยะไกลเมื่อ load ออกหมดแล้ว, ซึ่งคงจะมีแต่เพียง line charging current ไหลอยู่, หรืออย่างเช่นเปิดวงจร capacitor ขนาดใหญ่เป็นต้น. วงจรประเภทนี้ current จะ load voltage ประมาณ 90 องศา. แมว่าในขณะที่ interruption จะเป็นไปได้ในขณะที่ current wave เป็นศูนย์ (zero current) ก็ตาม, แต่ขณะนั้นค่าของ voltage จะยังคงอยู่ประมาณจุดสูงสุด. โดยเหตุนี้ จึงเป็นการเสริมค่าของ recovery voltage ให้สูงตามขึ้นไปอีกด้วย. Recovery voltage นี้ หลังจาก interruption ไปแล้วประมาณ 1/2 ไซเคิล จะมีค่าประมาณ 2 เท่าของ system voltage ซึ่งอาจจะทำให้เกิด restriking ได้เหมือนกัน. สำหรับการแก้ไขนั้น แม้การติด resistor ควบ interrupter จะช่วย damp recovery voltage ลงไปได้บ้าง, แต่จำเป็นจะต้องปรับปรุงขบวนการของ interrupter ให้มีสมรรถนะในการกลับคืนสู่สภาพ dielectric strength เดิม หรือที่เรียกว่า dielectric recovery characteristic โดยเร็วที่สุดในระหว่างเวลาขณะดับ arc นั้น, เพื่อให้ insulation level ของ gap สูงกว่า recovery voltage ไว้.



รูปที่ 5-18. Interrupter head, English Electric Air-Rlast Circuit Breaker (แบบ T)

อนึ่ง สำหรับ power circuit breaker ซึ่งต้อง interrupt กระแส
 จำนวนมาก ๆ นั้น มักจะใช้ interrupter หลายชุดต่อพ่วงกันเป็นอันดับ, โดยมี resistor
 กับ capacitor ต่อเชื่อมแต่ละชุดไว้ (ดูรูปที่ 5-18). สำหรับ Resistor นั้น นอกจาก
 จำทำหน้าที่ damp recovery voltage ดังกล่าวมาแล้ว ยังเป็นตัวแบ่งกระแสระหว่าง
 interrupter เหล่านั้นด้วย, ทั้งนี้ Interrupter แต่ละชุดจะเฉลี่ยกันรับกระแสที่จะ
 interrupt ไร่เท่า ๆ กัน ส่วน capacitor ก็จะทำหน้าที่เฉลี่ย voltage ครอบคลุม

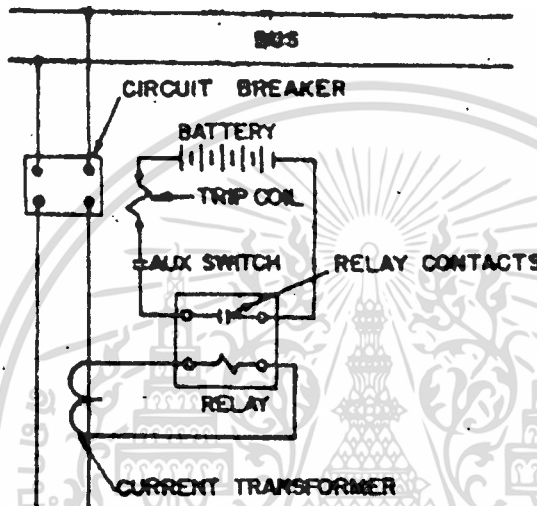
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

interrupter แต่ละชุดเท่า ๆ กันเหมือนกัน. ทั้งนี้ แทนที่จะให้ interrupter ชุดเดียวรับกระแสจำนวนมากและ voltage สูง ๆ ไว้ทั้งหมด. การใช้ interrupter หลายชุดทำให้ breaker ทำงานได้เรียบร็อยขึ้น และอาจใช้กับ voltage สูงไม่เป็นที่จำกัด อย่างไรก็ดี เนื่องจาก oil circuit breaker นั้น interrupting chamber มีขนาดจำกัด จึงมักคิดได้อย่างมากเพียง 2 ชุดต่อเฟสเท่านั้น หากคิดตั้งมากชุกกว่านี้ breaker จะมีขนาดใหญ่โตขึ้นไม่เหมาะสมในทางปฏิบัติ. แต่สำหรับ air-blast circuit breaker แล้ว. ลักษณะโครงสร้างอำนวยให้, จึงสามารถคิดได้หลาย ๆ ชุด บางราย breaker ขนาด 400 ทิศ interrupter ไว้ถึง 10 ชุดก็มี

FAULT INTERRUPTION. การที่จะใช้ circuit breaker ให้ได้ประโยชน์ทางด้าน protection อย่างเต็มที่และให้โดยแน่นอนเป็นที่วางใจได้นั้น, ความสำคัญอยู่ที่ว่า circuit breaker ต้องพร้อมที่จะ trip ได้ทันที ในเมื่อ relay ส่งสัญญาณออกมาว่า fault เกิดขึ้น, และเพื่อให้การเป็นไปตามนี้ มีความจำเป็นจะต้องอาศัยองค์ประกอบที่สำคัญ 2 ประการ คือ (1) จะต้องมีย source of control power ที่แน่นอนวางใจได้สำหรับใช้กับอุปกรณ์ที่จะไป control หรือ trip breaker และ (2) จะต้องจัดให้กลไกและระบบการ trip breaker นั้นทำงานเป็นอิสระ, สามารถ trip breaker ได้ทุกโอกาสโดยไม่มีสิ่งใดมาขัดขวางในเมื่อต้องการจะ trip, ซึ่งคุณลักษณะอันนี้เรียกว่า trip free.

Source of control power. ในบรรดา source of power ทั้งหมด, แยกแยะที่นับว่าเป็น source ที่มีความแน่นอนและเป็นที่เชื่อถือได้ดีกว่า source อื่น ๆ ทั้งหมด ในการอำนวยกระแสไฟฟ้าไปใช้ trip breaker. ฉะนั้นในการติดตั้งที่สำคัญ ซึ่งต้องการความแน่นอนและแม่นยำจากการทำงานของ breaker เป็นอย่างสูงแล้ว จะขาดแยกแยะเสียไม่ได้. สำหรับระบบการ trip นั้น มักจะใช้ระบบที่เรียกว่า shunt trip ดังแสดงในรูปที่ 5-19. ในรูปนี้ auxiliary switch จะอยู่ในตำแหน่งปิด

เปิดตำแหน่งของ breaker. เมื่อเกิด fault ขึ้น relay contact จะปิด, กระแสไฟจากเบรคเกอร์ก็จะเข้ามาเข้า trip coil, breaker ก็จะถูก trip ออกทันที, และเมื่อ breaker trip ออกแล้ว auxiliary switch จะเปิดตาม, กระแสไฟจากเบรคเกอร์ก็จะถูกตัดขาด, ทั้งนี้ เป็นการป้องกันไม่ให้ relay contact ไหม้



รูปที่ 5-19. วงจร shunt trip โดยใช้ไฟกระแสตรง

สำหรับการติดตั้งที่มีความสำคัญของลงมา ซึ่งไม่ต้องการ tripping time แม่นยำจนเกินไป และซึ่งการจกให้เบรคเกอร์กับเครื่องขั้วเบรคเกอร์ไม่สู้จะคุ้มค่านัก, โดยเฉพาะสำหรับ breaker ที่มีขนาดและ voltage ค่า ๆ ลงมา. มักจะใช้วิธีการ trip ด้วยกระแสสลับ ซึ่งก็อาศัยกระแสไฟจาก station service เบนเอง. วิธีการ trip ด้วยกระแสสลับที่นิยมใช้กันอยู่ทั่วไป มีอยู่ 6 แบบด้วยกัน ดังแสดงในรูปที่ 5-20. คือ

1. Serice trip. ใช้ในกรณีที่ไม่ต้องการความแม่นยำจาก protective relay ทั้งในด้าน magnitude และด้าน timing เท่าใดนัก, และ

งานที่ trip coil, ฉะนั้น เมื่อในขณะที่เกิด fault นั้น voltage ของระบบจะตกลงลงมา ก็ไม่กระทบกระเทือนต่อการทำงานของ trip coil. ระบบ trip แบบนี้เป็นแบบที่นิยมใช้กันมากกว่าแบบอื่น

4. A.C. shunt trip ใช้กระแสจาก current transformer ไปเปิด relay contact, และกระแสจาก potential transformer ไปจ่ายให้แก่ trip coil.

5. Circuit opening relay มีลักษณะคล้ายกับ transformer trip ในแง่ที่ว่า ใช้กระแสจาก current transformer ไปจ่ายให้แก่ trip coil, หากแต่มี relay เพิ่มเข้าไปอีกเพื่อทำหน้าที่ปิดวงจร trip circuit ในเวลาที่เกิด fault. ซึ่ง relay นี้จะได้รับการกระแสจาก current transformer ตัวเดียวกันนี้เอง

6. Tripping transformer. มีลักษณะเช่นเดียวกับ circuit opening relay, ปิดกันตรงที่ว่า relay ได้รับความกระแสจาก current transformer อีกตัวหนึ่งต่างหาก.

Trip free. ลักษณะของ trip free มีอยู่ 5 ประการดังต่อไปนี้

1. Mechanically trip free. คือ tripping mechanism สามารถจะ trip breaker ได้ แม้ในขณะที่ operating lever จะถูกเกี่ยวให้อยู่ในตำแหน่ง close ก็ตาม (สำหรับ breaker แบบ manually operated) หรือ สามารถจะ trip breaker ได้ แม้ในขณะที่ operating mechanism จะถูกบังคับให้สับอยู่ในตำแหน่ง close ไม่ว่าจะโดยกลไกทางไฟฟ้าหรือโดย emergency closing level ก็ตาม (สำหรับ breaker แบบ electrically operated)

2. Manually trip free. คือ tripping mechanism สามารถ

จะ trip breaker ได้ แม้ในขณะนั้น operating lever จะถูกเกี่ยวให้อยู่ในตำแหน่ง close ก็ตาม (เช่นเดียวกับ mechanically trip free สำหรับ manually operated breaker)

3. Electrically trip free คือ tripping mechanism สามารถจะ trip breaker ได้ แม้ในขณะนั้นวงจรบังคับการสับ breaker จะกำลังทำงานอยู่ก็ตาม. อนึ่งหลังจาก trip แล้ว operating mechanism จะต้องรอให้วงจรบังคับการสับ breaker เปิดออกแล้วปิดอีกครั้งหนึ่งเสียก่อน, จึงจะ reclose breaker กลับเข้าไปได้

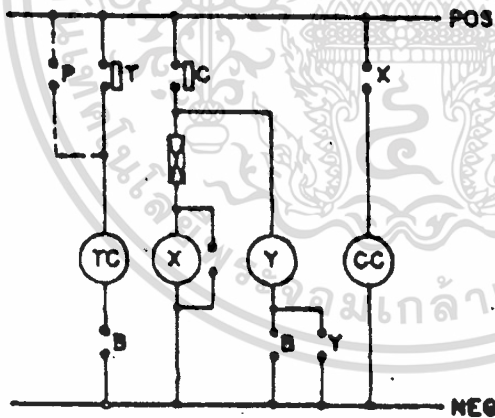
4. Pneumatically trip free คือ tripping mechanism สามารถ trip breaker ได้โดยการคลายความดันของลมที่อัดที่จะไปสับ breaker แม้ในขณะนั้นวงจรบังคับการปิด breaker จะ energize อยู่ก็ตาม. อนึ่ง หลังจาก trip แล้ว operating mechanism จะต้องรอให้วงจรบังคับการสับ breaker เปิดออกแล้วปิดอีกครั้งหนึ่งเสียก่อน, จึงจะ reclose breaker กลับเข้าไปได้

5. Trip free in any position คือ tripping mechanism สามารถจะ trip breaker ได้ทุก ๆ ขณะในระหว่างระยะเวลาของการสับ breaker อนึ่ง สำหรับกรณี electrical trip นั้น ถ้าการ trip ต้องผ่าน auxiliary switch แล้ว, จะต้องปิด auxiliary switch เสียก่อน electrical trip จึงจะทำงาน

รูปที่ 5-21 เป็น control schome แมมที่แพร่หลายแมมหนึ่ง เรียกว่า X-Y relay schome ยกมาแสดงเป็นตัวอย่างเพื่อให้เข้าใจลักษณะและความหมายของ electrical trip free ความสมควร

การดึงและปลด breaker ใช้กำลังไฟฟ้าจากขมกเตอร์ผ่านสวิช c หรือ T ไปทำงานที่ หรือ เข้าแทกรณี ช่วย

เมื่อเปิดสวิช C, relay X จะมิก, ไฟก็เดินไปเข้า CC ซึ่งจะไปดึง Breaker เข้าางจร เมื่อ breaker ดึงเข้าไปแล้ว y จะมิกตาม, และเพราะ y ต่อกรอม X อยู่, contact x จึงเปิด, กระแสที่ไหลผ่าน CC ก็จะถูกตัดทอน.



รูปที่ 5-21. X-Y relay scheme

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

หากเกิด fault ขึ้นในระหว่างที่ breaker สับอยู่ relay contact p จะปิด, กระแสฟลักสามารถไหลมาเข้า TC, และ TC นี้ก็จะไป trip breaker พร้อม ๆ กับ contact B เปิด.

ดังนั้น จะเห็นว่า การจัดระบบ relay และ contact ต่าง ๆ ในลักษณะนี้, breaker สามารถจะ trip ใคอย่างอิสระไม่มีสิ่งใดมาขัดขวาง แม้ในขณะที่สวิตช์ breaker C จะสับอยู่ก็ตาม.

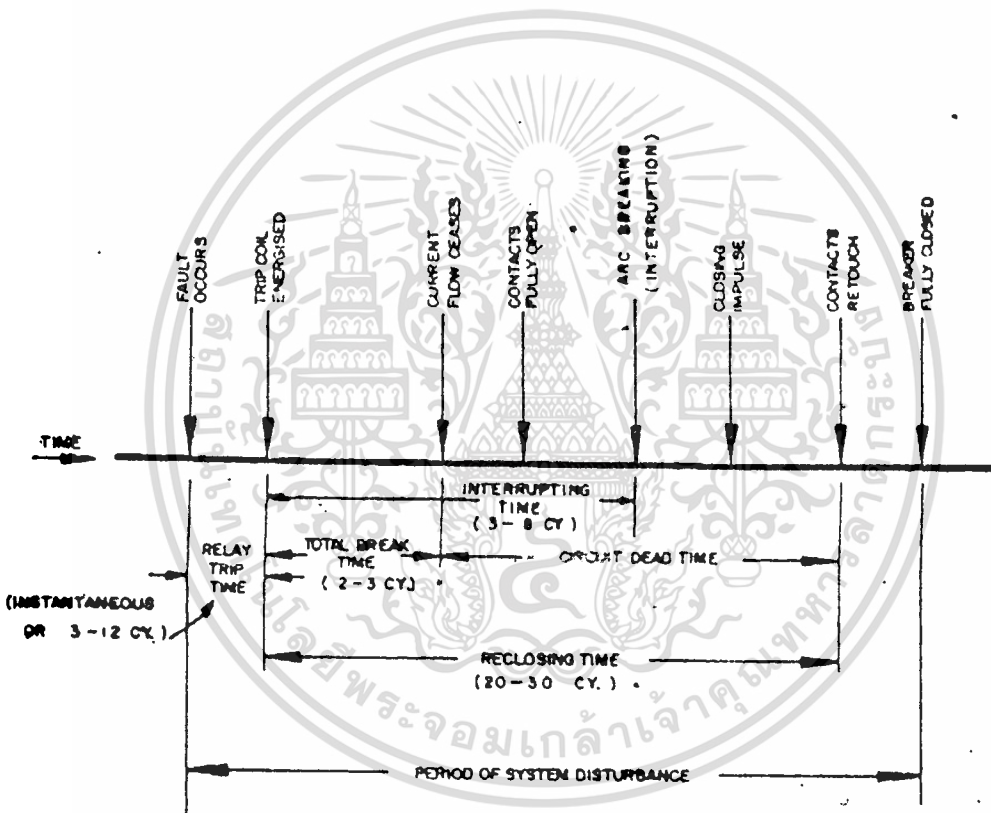
มีสิ่งที่จะต้องกล่าวอีกประการหนึ่งเกี่ยวกับ X-Y relay scheme นี้ คือ สมมติว่าในขณะที่ Breaker ถูกสับเข้าไปในขณะที่มี fault อยู่ในระบบ และ breaker trip ออก, ถ้าในระยะนั้นสวิตช์ C อยู่ในตำแหน่งปิดแล้ว breaker จะไม่มีทาง reclose กลับเข้าไปอีกเลย. ทั้งนี้เพราะ Y นั้น ปิดตาม C กระแสจึงไหลตาม Y นมคทำให้ X เปิด และไม่มีไฟเข้า CC ที่จะไปสับ breaker, ต่อเมื่อ C ถูกปลดออกซึ่ง Y ก็จะไปเปิดตามด้วยแล้วนั้นแหละ X จึงจะอยู่ในฐานะพร้อมที่จะรับกระแสไฟได้.

คุณลักษณะดังกล่าวนี้ จะเห็นได้ว่า relay Y นั้น ทำหน้าที่ป้องกันไม่ให้ breaker สับ (reclose) ซ้อน ๆ กันหลายครั้งในขณะที่สวิตช์ C ปิดอยู่ และมี permanent fault อยู่ในระบบ การสับซ้อน ๆ กันหลายครั้งเช่นนี้ เรียกว่า pumping.

CIRCUIT RECLOSING ในระบบสายส่งนั้น fault ที่เกิดขึ้นส่วนมากเป็น temporary fault ซึ่งอาจมีต้นเหตุจากฟ้าผ่า หรือเหตุชั่วคราวอื่น ๆ เช่น สมผัสกิ่งไม้มาถูกสายไฟ เป็นต้น. เมื่อ breaker tri ออกแล้ว, reclosing relay จะสับ breaker กลับเข้าไปใหม่โดยอัตโนมัติ, การจ่ายกระแสฟลักจะดำเนินต่อไปตามปกติ, แต่ถ้า fault นั้น ยังไม่ clear ออกไป, breaker reclose แล้ว ก็จะ trip

ออกอีก. ในตอนนี้อาจตั้งระยะเวลาการ reclose ครั้งใหม่ขึ้นตามต้องการได้, ซึ่งอาจให้เป็น instantaneous หรือ time-delay เท่าใดก็ได้ตามแต่จะต้องการ. เรื่องนี้จะได้อีกกล่าวโดยละเอียดต่อไปภายใต้หัวข้อ duty cycle.

ระยะเวลาตั้งแต่ fault เกิดขึ้น จนถึง breaker reclose เข้าไป. ใหม่ เรียกว่า period of system disturbance กินเวลาประมาณ 30-50 ไซเคิล ในช่วงระยะห้วงเวลานั้น ชิ้นส่วนต่าง ๆ ของ breaker จะทำงานต่อเนื่องกันเป็นลำดับ ดังแสดงไว้ในรูปที่ 5-22



รูปที่ 5-22. กิจกรรมต่าง ๆ ที่เกิดขึ้นระหว่าง period of system disturbance

Reclosing relay, ที่ใช้กันโดยทั่ว ๆ ไปนั้น โดยมากให้ทำงานครั้งแรกเป็น instantaneous คือ พอ breaker trip ก็ให้ reclose คืนทันที, และถ้า fault ยังไม่ clear ออกไป ก็จะเว้นระยะเป็น time delay ระยะหนึ่งเท่าที่จะตั้งเอาตามต้องการ. แล้วก็ reclose กลับเข้าไปใหม่, และถ้า breaker trip ออกอีก ก็จะเว้นระยะแล้ว breaker ในลักษณะเช่นครั้งก่อน, จนกระทั่ง reclose นับเป็นครั้งที่ 3 แล้ว breaker ก็ยัง trip ออกอีกเช่นนี้, breaker ก็จะ lock out คือไม่ reclose กลับอีก. และจะต้อง reset relay เพื่อที่จะให้ทำงานต่อไป

อนึ่ง หากภายใน 3 ครั้งนี้ breaker สัมผัสเป็นผลสำเร็จ, reclosing relay จะ reset ตัวเองโดยอัตโนมัติ.

การ reclose นี้ ในบางกรณีอาจต้องการเพียงให้ reclose ครั้งแรกครั้งเดียวเท่านั้นพอ, หาก breaker สัมผัสไม่ติด หลุดออกมาหรืออีกก็จะเปิดวงจรทิ้งไว้ จนกว่าจะมีการ reset, การ reclose ในกรณีนี้ เรียกว่า single-shot reclosing.

การ reclose อาจจัดให้เป็น single-pole reclosing หรือ three-pole reclosing ก็ได้. Single-pole reclosing นั้น มีข้อได้เปรียบอยู่ที่ว่า หากมี fault เกิดขึ้นในเฟสใด ก็ trip และ reclose เฉพาะเฟสนั้น โดยเฟสอื่นจะไม่ถูกรบกวนและคงจ่ายกระแสไฟไปตามปกติในระหว่างที่ breaker trip เพื่อ clear fault. ทั้งนี้ โดยที่ว่า fault ส่วนมากในระบบเป็น transient single-phase fault, ฉะนั้นการใช้ single-pole reclosing จึงเหมาะสมและประสบความสำเร็จเป็นอย่างดี. ข้อตำหนิของ recloser แบบนี้ก็คือน่า ถ้าใช้ 3 ชุด สำหรับ 3 เฟส ราคาจะแพงกว่าใช้ชนิด 3 เฟส จำนวน 1 ชุด นอกจากนั้นระบบ relay จะยุ่งยากกว่า

Breaker บางรายอาจถือคอปกรณ reclose ไว้ในตัว, สามารถ reclose ตัวเองได้ โดยไม่ต้องอาศัย relay, การ reclose สำหรับ breaker ประเภทนี้มักจะเป็นชนิด single-pole และ single-shot, โดยมากมักใช้กับระบบ กระแสไฟ single-phase.

Ratings ของ Circuit Breakers

1. Voltage.

Rated voltage หมายถึง maximum nominal voltage ของระบบที่ จะนำ breaker ไปใช้

Nominal voltage หมายถึง voltage class ของระบบที่แบ่งแยกไว้ เป็นมาตรฐาน

Maximum design voltage หมายถึง voltage สูงสุดตามที่ เป็นจริงของ ระบบ ซึ่งจะนำ breaker ไปใช้

Maximum design voltage หมายถึง voltage สูงสุดที่ใช้เป็นมาตรฐานในการ ออกแบบ circuit breaker

ค่าของ maximum design voltage นั้น หาได้โดยใช้ค่าของ maximum operating voltage บวกเผื่อ variation ไว้เล็กน้อย และบวกเผื่อ voltage regulation อีกประมาณ 10%

Low-voltage circuit breaker มักจะบอกแต่เพียง rated voltage อย่างเดียว และถือว่าเป็นมีค่าใกล้เคียงกับ maximum design voltage

Minimum operating voltage หมายถึง voltage ต่ำที่สุด breaker

Circuit breaker จะต้องผ่านการทดสอบ เรียกว่า impulse test ซึ่งประกอบด้วย chopped-wave test กับ full-wave test โดยมีชักคลื่นความถี่ $1\frac{1}{2}$ micro-second มี voltage ตามที่กำหนดไว้ข้างต้นผ่านเข้าไปใน breaker หาก insulation ของ breaker สามารถผ่านการทดสอบไปได้โดยปลอดภัยเรียกว่ามี BIL เข้ามาตรฐาน และถือว่า breaker จะมีคุณภาพที่ทนต่อ impulse ของ fault และ switching surge กับ lightning ได้โดยปลอดภัย

ในการเลือก breaker มาใช้งานนั้น ข้อที่ควรคำนึงประการหนึ่งเกี่ยวกับ BIL นี้ ก็คือ ควรใช้ breaker ที่มี impulse withstand voltage สูงกว่า voltage level ของ protective equipment เช่น lightning arrester หรือ protective gap เป็นต้น ที่ติดตั้งอยู่ในวงจรในบริเวณเดียวกัน เพื่อว่าเวลาเกิด impulse voltage ขึ้นไม่ว่าในกรณีใด ๆ แล้ว protective equipment จะป้องกันเอาไว้เสียขั้นหนึ่งก่อน โอกาสที่อันตรายจะเข้ามาถึงตัว breaker จะลดลง

Air breaker ขนาดเล็ก โดยเฉพาะที่ติดตั้งภายในอาคาร มักไม่จำเป็นต้องกำหนด impulse withstand voltage ไว้ ทั้งนี้ เพราะ impulse voltage ในวงจรเล็ก ๆ มีไม่มากพอที่จะทำอันตรายแก่ breaker ได้.

3. Frequency Rating ในสหรัฐอเมริกา กำหนด frequency rating ไว้ที่ 60 ไซเคิลต่อวินาที แต่ทางยุโรปและอื่น ๆ กำหนดเป็น 50 ไซเคิลต่อวินาที. ในทางปฏิบัติ ระบบ frequency ทั้ง 2 ระบบนี้ ไม่กระทบกระเทือนต่อการทำงานของ breaker ในประการสำคัญแต่อย่างใด. นอกจาก speed ต่าง ๆ ของ breaker ซึ่งทุกอันเป็น ไซเคิล จะเปลี่ยนแปลงไปตามส่วนเท่านั้น, กล่าวคือ 1 ไซเคิลในระบบ 60 ไซเคิล เท่ากับ $1/60$ วินาที, แต่ในระบบ 50 ไซเคิล จะเป็นเพียง $1/50$ วินาที.

4. Continuous Current Rating คือ ปริมาณสูงสุดของกระแสที่ breaker สามารถจะรับได้เสมอตลอดเวลาโดยอุณหภูมิไม่ขึ้นสูงเกินปกติ หรือทุกอัน ๆ ก็คือเป็น

load current ของวงจรที่ breaker จะรับได้โดยปลอดภัยนั่นเอง จาก rating นี้จะหา continuous MVA rating ได้จากผลคูณ $3 \times (\text{continuous amperes}) \times (\text{KV rating})$ และหารด้วย 1,000 เพื่อทำให้เป็น MVA

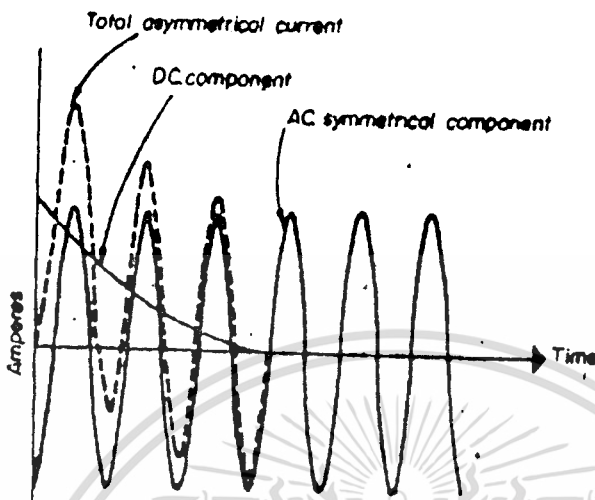
5. Momentary Current Rating ในขณะที่เกิด fault หรือ short circuit กระแสไฟในวงจรจะกระโจนทะวักขึ้นถึงจุดสูงสุดในครึ่งไซเกิลแรก คือที่เวลา 1/100 วินาทีที่หลังจากเกิด fault แล้วจะลดค่าลงอย่างรวดเร็วในไซเกิลต่อ ๆ มา (ดูรูปที่ 5-23) กระแสนี้เรียก total asymmetrical current ซึ่งแยกออกเป็น A.C. symmetrical component กับ D.C. component สำหรับ A.C. component จะมีค่าขึ้นลงสม่ำเสมอเป็น sine wave ส่วน D.C. component จะมีค่าสูงสุดตอนแรกเกิด fault และจะลดลงเป็นศูนย์ในไซเกิลต่อ ๆ มา Momentary current มีค่านิยามว่าเป็นค่า rms ของ total asymmetrical current ในไซเกิลแรก breaker จะต้องสามารถรับกระแสมีค่าเท่านี้ได้ (ในช่วงเวลา $\frac{1}{2}$ ถึง 1 ไซเกิล หรือ 1/100 ถึง 1/50 วินาที) โดยปลอดภัย

$$\text{Momentary current rating} = \frac{\text{Max. asymmetrical current}}{2}$$

6. Four-Second Current Rating คือ ปริมาณของกระแสที่ breaker สามารถจะทนได้เป็นเวลานาน 4 วินาที โดยปลอดภัย

ปริมาณของกระแสที่เท่านี้ คือ ค่า (rms) ของกระแสที่คำนวณหรือวัดภายหลังจากเกิด fault แล้วเป็นเวลา 1 วินาทีเต็ม หรือสำหรับ breaker มากรฐานถือว่า

$$\begin{aligned} \text{Rated four-second current} &= \text{Rated maximum interrupting current} \\ &= \frac{1}{1.6} \times \text{Rated momentary current} \end{aligned}$$



รูปที่ 5-23. ลักษณะของกระแสที่เกิด short circuit fault ขึ้นในวงจร กระแสมีลักษณะเป็นคลื่นเรียกว่า total asymmetrical wave ซึ่งแยกได้เป็น A.C. symmetrical component กับ D.C. component

สำหรับ low-voltage breaker ความปกติจะไม่กำหนด rating นี้ไว้ เพราะ breaker ประเภทนี้มักจะมี direct acting overload trip ประกอบอยู่ด้วยแล้ว

7. Interrupting Current Rating คือ ค่า rms ของกระแสที่เกิดขึ้นในขณะที่ breaker interrupt. หรือ อีกนัยหนึ่งในขณะที่ contact ของ breaker พრაจากกัน ซึ่งเป็นเวลาหลังจากเกิด fault แล้ว ประมาณไม่เกิน 8 ไซเคิล อนึ่ง ในกรณีที่ operating voltage ไม่เท่ากับ rated voltage แล้ว จะต้องแก้ค่าเสียตามสูตรนี้

$$\text{Amp. at operating voltage} = (\text{amperes at rated voltage}) \times \frac{\text{rated voltage}}{\text{operating voltage}}$$

Interrupting current นี้ จะขึ้นอยู่กับค่าของ operating duty cycle ของ breaker (ข้อ 10) และ recovery voltage ด้วย

8. Interrupting MVA rating หรือ "arc MVA" คือค่า 3-phase MVA ของ breaker ในขณะที่ interrupt คำนวณจากสูตร

Rated interrupted MVA

$$= \frac{(\text{Max. kv design voltage}) \times (\text{interrupting current}) \times 1.73}{1,000}$$

9. Time Rating

Interrupting time คือ ช่วงเวลาระหว่าง trip coil ถูก energise จนถึงกระแสถูก interrupt และเปลว arc ถูกดับสนิท ซึ่งจะเป็นช่วงเวลาอย่างช้าไม่เกิน 8 ไชเกิล หรือ 8/50 วินาทีสำหรับกระแสสลับ 50 ไชเกิล

Reclosing time คือ ช่วงเวลาระหว่าง trip coil ถูก energize จนถึง contract ของ breaker กลับมาสัมผัสกันอีกครั้งหนึ่ง ทั้งนี้ ความปกติจะใช้เวลาประมาณ 20-30 ไชเกิลหรือประมาณครึ่งวินาที

10. Duty Cycle. เมื่อเกิด fault ขึ้น และ breaker trip ออกแล้ว automatic reclosing จะพยายามสับ breaker กลับเข้าไปใหม่ ซึ่งใช้เวลาประมาณ 20-30 ไชเกิลดังกล่าวมาแล้ว แต่หาก fault ในวงจรนั้นยังไม่ clear ออกไป breaker ก็จะ trip ออกอีกเป็นความรอบสอง แล้วก็จะสับกลับเข้าไปใหม่อีก และจะเป็นดังนี้ซ้ำกันไปเรื่อย ๆ ทรายเท่าที่ fault ยังไม่ clear ออกไป และ breaker ยังไม่ lock out (คือไม่สามารถจะสับกลับเข้าไปได้อีก) การสับและ trip ชุดหนึ่ง ๆ ดังกล่าวนี้ เรียกว่า unit operation เขียนเป็นรหัสว่า CO (ย่อมาจาก close-open)

ระยะเวลาระหว่าง unit operation ชุดหนึ่ง ๆ หรือกล่าวอีกนัยหนึ่ง ก็คือระยะเวลาที่ breaker จะสับกรงต่อไป หลังจากที่ได้ trip ออกแล้วนั้น จะตั้งให้ช้าเร็วเท่าใดก็สุดแต่ความเหมาะสมหรือความต้องการตามสภาวะของวงจร และมักจะเขียนกันเป็นรหัส เช่นว่า ต้องการใช้เวลาสั้น 15 วินาที ก็เขียน CO + 15 sec. + CO ต้องการใช้เวลาสั้น 1 นาทีก็เขียน CO + 1 min. + CO เป็นต้น ฯลฯ ขบวนการ "ปิด - เปิด" วงจรของ breaker ในลักษณะดังกล่าวมานี้ เรียกว่า operating duty cycle

ได้กล่าวมาแล้วในข้อ 7 ว่า interrupting current rating ของ breaker นั้น ขึ้นอยู่กับ operating duty cycle ประการหนึ่งด้วย ทั้งนี้หมายความว่า breaker ตัวเดียวกัน หากใช้ที่ operating duty cycle ต่างกัน ค่าของ interrupting current ก็จะต่างกันด้วย ดังนั้น การเพิ่ม interrupting current rating ของ breaker จึงจำเป็นต้องเพิ่มที่ operating duty cycle อันเดียวกัน และเพื่อประโยชน์ในข้อนี้ ASA จึงได้กำหนด operating duty cycle อันหนึ่งขึ้นเป็นมาตรฐาน เรียกว่า standard operating duty cycle ดังนี้

Breaker ขนาดใหญ่ : CO + 15 sec. + CO

Breaker ขนาด 25 KVA ลงมารวมทั้ง low voltage

breaker ทั่ว : CO + 2 min. + CO

Breaker โดแจ่ง interrupting capacity มาโดยไม่มีระบุ duty cycle ไว้ ก็ถือว่า base บน standard operating duty cycle

อนึ่ง เนื่องจาก breaker ที่ติดตั้งใช้งานจริง ๆ นั้น การตั้ง operating duty cycle มักจะไม่ได้อิงตรงตาม standard ข้างต้นนี้เสมอไป แต่จะตั้ง

ตามความต้องการและเหมาะสมแก่สภาพของระบบ ซึ่งอาจแตกต่างกันไปแต่ละแห่ง แต่ละ
 ราย ฉะนั้น ASA จึงกำหนด duty cycle ไว้อีก 3 แบบ เพื่อให้เป็นที่สอดคล้องกับ
 standard interrupting performance ซึ่งเป็นแบบฉบับของ Unusual Reclosing
 Duty Cycle คือ

$$\text{Reclosing Duty Cycle I} : 0 + 15 \text{ sec.} + CO + 15 \text{ sec} \\
+ CO + 15 \text{ sec.} + CO$$

$$\text{Reclosing Duty Cycle II} : 0 + 0 \text{ sec.} + CO$$

$$\text{Reclosing Duty Cycle III} : 0 + 0 \text{ sec.} + CO + 15 \text{ sec} \\
+ CO + 15 \text{ sec.} = CO$$

และ reclosing duty cycle เหล่านี้ อาจใช้เป็น basis กำหนด interrupting
 current rating ของ breaker ได้

Breaker ที่ทราบ interrupting rating ที่ standard oper-
 ating duty cycle (หรืออาจที่เรียก Usual Reclosing Duty Cycle) นั้น หาก
 ต้องการทราบว่าที่ Reclosing Duty Cycle I, II และ III จะเป็นเท่าใดนั้น
 NEMA ได้จัดทำ curve สำหรับหา breaker rating factor ไว้ ดังแสดงในรูป
 ที่ 5-24

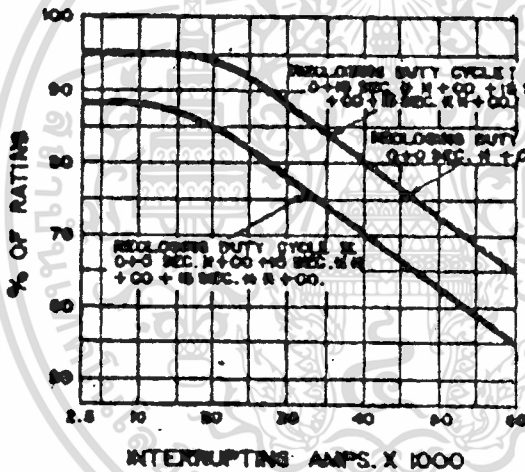
ตัวอย่าง (1) Breaker ตัวหนึ่งมี interrupting capacity 1,000 MVA 34,5 KV
 ถ้านำไปใช้ที่ Reclosing Duty Cycle III จะมี interrupting current rating
 เท่าใด ?

วิธีทำ 1,000MVA นั้นไม่ใช่ยก duty cycle ไว้ จึงถือว่าเป็น
 interrupting capacity ที่ standard operating cycle
 interrupting current หาได้จากสูตร $MVA \times 1000 \approx \sqrt{3} \times KV \times I$

$$\text{ฉะนั้น } I = \frac{MVA \times 1,000}{\sqrt{3} \times KVA} = \frac{1,000 \times 1,000}{1.732 \times 34.5} = 17,000 \text{ amp.}$$

จาก curve อ่านค่า breaker rating factor ที่ 17,000 แอมแปร์
สำหรับ Reclosing Duty Cycle ได้ 86.5 %

เพราะฉะนั้น interrupting rating ที่ Reclosing Duty
Cycle III ของ breaker ที่นี้จะเท่ากับ 17,000 x 0.865
15,700 แอมแปร์



รูปที่ 5-24. Curve . สำหรับหา . breaker rating factor

ตัวอย่างที่ (2) Breaker ตัวเดียวกันนี้ ถ้าเอาไปใช้กับวงจร 23 KV ที่ Reclosing
Duty Cycle I จะมี interrupting rating เท่าใด ?

วิธีทำ ในวงจร 23 KV interrupting current มีค่า

$$I = \frac{1,000 \times 1,000}{1.732 \times 23} = 25,000 \text{ amp.}$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

จาก curve จะได้ factor 91.5%

ฉะนั้น interrupting rating ในวงจร 23 KV ที่ Reclesing

Duty Cucle I จะเท่ากับ 25,000 0.915 22,900 แอมแปร์

นอกจากนี้ NEMA ยังได้วางกฎเกณฑ์ไว้สำหรับหา interrupting current ของ breaker ณ duty cycle ต่าง ๆ ที่อยู่นอกตารางออกไป โดยอาศัย curve นี้ และมีการคำนวณประกอบเล็กน้อย. ในที่นี้จะไม่แสดงรายละเอียด วิธีคำนวณ แต่หาจะยกเอาค่าของ factor ที่คำนวณได้มาแสดงพอเป็นตัวอย่างให้เกิด idea ขึ้นเกี่ยวกับค่าของ interrupting current ที่เปลี่ยนแปลงไปตาม duty cycle นี้ตามสมควร เช่น

Breaker มี interrupting current rating 20,000 ampere ที่

standard operating cycle (CO + 15 sec. = CO) จะมี rating factor ที่

duty cycle ต่าง ๆ ดังนี้

<u>Duty Cycle</u>	<u>Interrupting Capacity Rating Factor</u>
Standard Duty Cycle, CO + 15 sec. CO	
Duty Cycle I, 0 + 15 sec.+ CO + 15 sec. + CO + 15 sec. + CO (curve)	94 %
Duty Cycle II, 0 +0 sec. + CO (curve)	94 %
Duty Cycle III, 0+0 sec. + CO + 15 sec. +CO + 15 sec. + CO (curve)	85 %
0 + 15 sec. + CO + 15 sec. CO	97 %
0 + 15 sec. + CO + 15 sec. + CO + 15 sec. + CO + 15 sec. + CO	88 %
0 + 5 sec. + CO	96 %
0 + 5 sec. + CO + 5 sec. + CO + 5 sec. + CO	83%

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

0 + 5 sec. CO + 5 sec. + C	89 %
0 + 0 sec. + CO + 15 sec. + CO	89.5 %
0 + 0 sec. + CO + 15 sec. CO + 15 sec + CO + 15 sec. + CO	76 %

Duty Cycle ดังแสดงไว้ข้างต้นนี้เป็น duty cycle สำหรับ

breaker ขนาดใหญ่ สำหรับขนาดตั้งแต่ 25 MVA continuous capacity ลงมา รวมทั้งชนิด low-voltage ด้วยนั้น NEMA ให้ค่าของ breaker rating factor ไว้ดังต่อไปนี้

Duty Cycle	Interrupting Capacity Rating Factor
B CO + 2 min. + CO	100 %
C CO + 2 min. + CO + 2 min. + CO + 2 min. + CO	70 %
D Co + 30 sec. + CO + 3 sec. + Co + 30 sec. + CO	60 %
E CO + 0 sec. + CO + 0 sec. + CO + 0 sec. + CO	25 %
F 300 cycles Co at 15 min. intervals	30 %
G CO + 0 sec. + CO + 30 sec. + CO + 75 sec. + CO	30 %
H CO + 15 sec. + CO + 30 sec. CO + 75 sec. CO	40 %
I CO + 60 sec. Co + 60 sec. + CO	70 %
J co + 15 sec. + CO	60 %

จากตัวอย่างที่นำมาแสดงไว้ข้างนี้ จะสังเกตได้ว่า (ก) ถ้าตั้งเวลา ระหว่าง unit operating หรือ reclosing time ยิ่งสั้นเท่าใด ก็เท่ากับว่า breaker ทำงานหนักขึ้นเท่านั้น interrupting capacity ก็จะลดลง และในกรณีที่ breaker ทำงานหนักที่สุดก็เมื่อ reclosing time เป็น 0 หรือเรียกว่า instantaneous reclosing (ข) ยิ่งขบวนการของ duty cycle ยาวเท่าใด breaker

ก็จะทำงานหนักขึ้นเท่านั้น interrupting capacity ก็จะลดลง

อนึ่ง rating factor เหล่านี้มีข้อยกเว้นไม่ใช้กับ molded-case circuit breaker ทั้งนี้ เพราะ breaker ชนิดนี้ ไม่ใช่สำหรับ automatic reclosing.

การแบ่งประเภทของ Circuit Breakers

Circuit Breaker จำแนกประเภทตาม voltage rating ได้ดังนี้

1. Low-Voltage Circuit Breaker คือ ที่ใช้กับวงจรกระแสสลับขึ้นไปถึง 1,500 โวลต์และวงจรกระแสตรงถึง 3,000 โวลต์เป็นอย่างสูง
2. Medium-Voltage Circuit Breaker คือ ที่ใช้กับวงจรกระแสสลับตั้งแต่ 1,500 โวลต์ ถึง 34,500 โวลต์
3. High-Voltage Circuit Breaker คือ ที่ใช้กับวงจรกระแสสลับตั้งแต่ 34,500 โวลต์ขึ้นไป

อนึ่ง circuit breaker ที่ใช้กับวงจรกระแสสลับ ตั้งแต่ 1,500 โวลต์ขึ้นไป เรียกว่า Power Circuit Breaker

สำหรับประเภทของ circuit breaker นั้น มีประเภทใหญ่ ๆ อยู่ 2 ประเภทคือ (1) oil circuit breaker กับ (2) oil-less circuit breaker ซึ่งแยกออกเป็น air-break circuit breaker กับ air-blast circuit breaker

ต่อไปนี้จะได้อธิบายถึงลักษณะของ breaker ต่อไปนี้ตามลำดับ

- (1) Air-Break Circuit Breaker (rating : 120 v - 13.8 KV)

Molded-case circuit breaker (120 V - 600 V)

Air-Magnetic circuit breaker (120 V - 13.8 V)

(2) Oil Circuit Breaker (rating : 2.5 KV - 230 KV)

Dead-tank

Impulse (or oil-blast)

Live-tank

Oil-poer (Or minimum-oil or low-oil-content)

(3) Air-Blast Circuit Breaker (rating : 14.4 KV - 500 KV)

(1) Air-break Circuit Breaker

Air-break circuit breaker ตามปกติใช้ติดตั้งภายในอาคารหรือในที่ ๆ มีกำแพงจากลมฟ้าอากาศ, มี voltage rating ตั้งแต่ 600 โวลต์ขึ้นไปจนถึง 13,800 โวลต์ แบ่งเป็น 2 ประเภทคือ molded-case circuit breaker กับ air-magnetic circuit breaker.

Molded-case circuit breaker เป็น breaker ขนาดเล็ก มักจะใช้เป็นตัดทอนสายเมนหรือสายป้อนภายในอาคาร สำหรับไฟแสงสว่าง, appliances หรือมอเตอร์ขนาดเล็ก เช่น ตู้เย็น, เครื่องปรับอากาศ, มอเตอร์สูบน้ำ, มอเตอร์สูบลม เป็นต้น และมักใช้ในบ้านก็นิยมใช้แทนฟิวส์กันเป็นส่วนมาก เพราะใช้สะดวกและปลอดภัยมากกว่าฟิวส์ มี voltage rating ตั้งแต่ 120 ถึง 600 โวลต์, continuous current rating สูงจนถึง 800 แอมแปร์ และ interrupting current rating ตั้งแต่ 5,000 แอมแปร์ (asymmetrical) สำหรับ 240 V 10 A breaker จนถึง 50,000 แอมแปร์ (asymmetrical) สำหรับ 240 V 800 A breaker.

Breaker แบบนี้ ประกอบตัวยู่ภายในกล่องพลาสติก, โดยจะเพาะ สำหรับขนาดเล็ก ๆ เมื่อชำรุดเสียหายก็ไม่มีกรซ่อม นอกจากจะเปลี่ยนใหม่ทั้งอัน เพราะ ส่วนประกอบภายในเป็นชิ้นเล็ก ๆ จุกจิก, ขอบบางและย้ายประกอบติดกันด้วยวีเวค เพื่อให้ มีขนาดเล็กกระทัดรัด ไม่สามารถจะถอดแกะออกมาซ่อมหรือเปลี่ยนชิ้นส่วนได้

Preteciton ของ breaker แบบนี้ มี overload protection เป็นพื้น และมี tripping dovice ต่างกันอยู่ 4 แบบ ดังนี้

1. Thermal trip ทำงานโดยอาศัยความร้อนที่เกิดขึ้นเนื่องด้วย กระแสจาก overload หรือ fault ไปทำให้ thermal element ปิดตัวแล้วผลักดัน ก้านกระเดื่องให้ contact หลุดแยกจากกัน (breaker trip) ถ้า overload current น้อยก็จะใช้เวลาานน้อย และถ้า overload current มากก็จะใช้ เวลาานอยลงตามส่วน
2. Magnetic trip ทำงานโดยอาศัยแรงแม่เหล็กที่เกิดขึ้นเนื่อง ด้วยกระแสจาก overload หรือ fault ไปดูดก้านกระเดื่องทำให้ contact หลุดแยกจากกัน Magnetic trip นี้ทำงานทันทีเป็น instantancus trip เมื่อมี แม่เหล็กเกิดขึ้น แต่ักอาจทำให้ inverse-time delay คือ ถ้ากระแสมาก trip เร็ว กระแสน้อย trip ช้า โดยเพิ่ม dash-pet หรือใส่ฟันเฟืองประกอบ สามารถจะ adjust เวลาช้าเร็วตามต้องการได้
3. Thermal-magnetic trip เป็นการนำเอาวิธีการที่ 1 และ 2 ข้างบนนี้มาผสมกัน. ถ้าเกิด overload ขึ้น thermal elemal el จะถ่วงเวลาไว้ นานเท่าที่ยังปลอดภัยอยู่แล้วจึงจะ trip แต่ถ้าเกิด fault คือ short-circnit ขึ้นแล้ว magnetic trip จะทำงานทันที เป็นการแบ่งหน้าที่ระหว่าง element ทั้ง 2 ชนิดนี้ ทำให้ breaker ใช้งานได้กว้างขวางและเหมาะสมยิ่งขึ้น ในปัจจุบัน breaker ส่วนมากใช้ trip แบบนี้เป็นพื้น

Molded-case breaker ที่ใช้ตัดคอนวงจร feeder ย่อยภายในอาคาร มักจะติดตั้งเรียงกันเป็นคัมบนแผง อย่างเช่นแผง A.C. and D.C. distribution board ใน control room ของสับสเทชันเป็นต้น ซึ่ง breaker แต่ละอันทำหน้าที่ความคุมป้องกัน และตัดคอนวงจร feeder ที่จ่ายไฟไปตามจุดต่าง ๆ ในสับสเทชัน

ถ้าต้องการจะใช้เป็น remote control ก็อาจติด solenoid หรือกลไกที่ทำงานด้วยมอเตอร์เข้าที่ breaker แล้ว ล่ามสายไปเข้าสวิช ณ จุดใด ๆ ที่ห่างไกลออกไปได้ อนึ่ง molded-case breaker อาจเพิ่มเติมอุปกรณ์บางอย่างเข้าไป เพื่อให้ได้ใช้งานด้วยความสะดวกและกว้างขวางยิ่งขึ้น เช่น (1) ใช้ shunt-trip และ solenoid ประกอบเพื่อให้ trip breaker ซึ่งติดตั้งห่างไกลจาก load ออกมา (2) ใช้ interlock ประกอบ breaker 2 ตัวที่ติดตั้งเคียงกัน เพื่อว่าเมื่อตัวหนึ่ง สับอีกตัวหนึ่งจะต้องเปิดไว้เสมอ (3) ใช้ undervoltage release ประกอบเพื่อให้ trip breaker ในเมื่อ voltage ต่ำ หรือไม่มี voltage (4) ติดสัญญาณกระดิ่ง หรือหลอดไฟ ให้ดังหรือปรากฏขึ้น เมื่อมีการ trip โดยอัตโนมัติ (5) ติดสวิชพิเศษ ประกอบ breaker ให้ไปยังคัมอุปกรณ์อื่นให้ทำงานสัมพันธ์กับ breaker ตามต้องการ (6) ติด lock บังคับสับโยกให้ lock ไว้ที่ "ON" หรือ "OFF" ป้องกันมิให้มีการ สับหรือปลด breaker โดยอุบัติเหตุ

Air-magnetic circuit breaker มี voltage rating 2.4, 4.16, 7.2

และ 13.8 KV ซึ่งเป็นย่าน modium voltage และมี continuous current rating ตั้งแต่ 1,200 ถึง 3,000 แอมแปร์, และมี interrupting capacity กับ momentary current rating เป็นชั้น ๆ ไปดังนี้

<u>KV</u>	<u>Interrupting MVA rating</u>	<u>Momentary current rating</u>
2.4	100 - 150 - 250	40,000 - 69,000
4.16	75 - 150 - 250	20,000 - 40,000 - 60,000
7.2	250 - 500	51,000 - 70,000
13.8	150 - 250 - 500 - 750 - 1,000	40,000 - 60,000

Breaker ประเภทนี้ใช้ interrupter แบบ air-magnetic และแบบ de-ion air ซึ่งที่ได้อธิบายมาแล้วในหัวข้อเรื่อง

Air-magnetic breaker มีคุณลักษณะที่เด่นในข้อที่ว่า operating mechanism และอุปกรณ์ภายในสร้างชิ้นอย่างง่าย ๆ ไม่จุกจิกซับซ้อนเหมือน oil circuit breaker และ air-blast circuit breaker ฉะนั้น จึงสะดวกแก่การใช้และบำรุงรักษา นอกจากนั้นรูปร่างก็กระทัดรัด ไม่ใหญ่โตเกะกะ จึงเหมาะสมเป็นพิเศษที่จะใช้ประกอบติดตั้งภายใน switchgear แบบ draw-out type.

เกี่ยวกับระบบ protection ของ breaker ประเภทนี้มักจะมี over-current trip เป็นพื้นฐาน โดยมี overcurrent relay ประกอบติดอยู่ภายในเรือน breaker เองเสร็จ. Overcurrent trip มีชนิด time delay หรือ instan- อย่างใดอย่างหนึ่ง หรือทั้ง 2 อย่างรวมกัน. สำหรับ time delay มี 2 setting คือ long-time dealy กับ short-time delay.

Setting ที่ long-time delay มีความมุ่งหมายเพื่อใช้ trip breaker

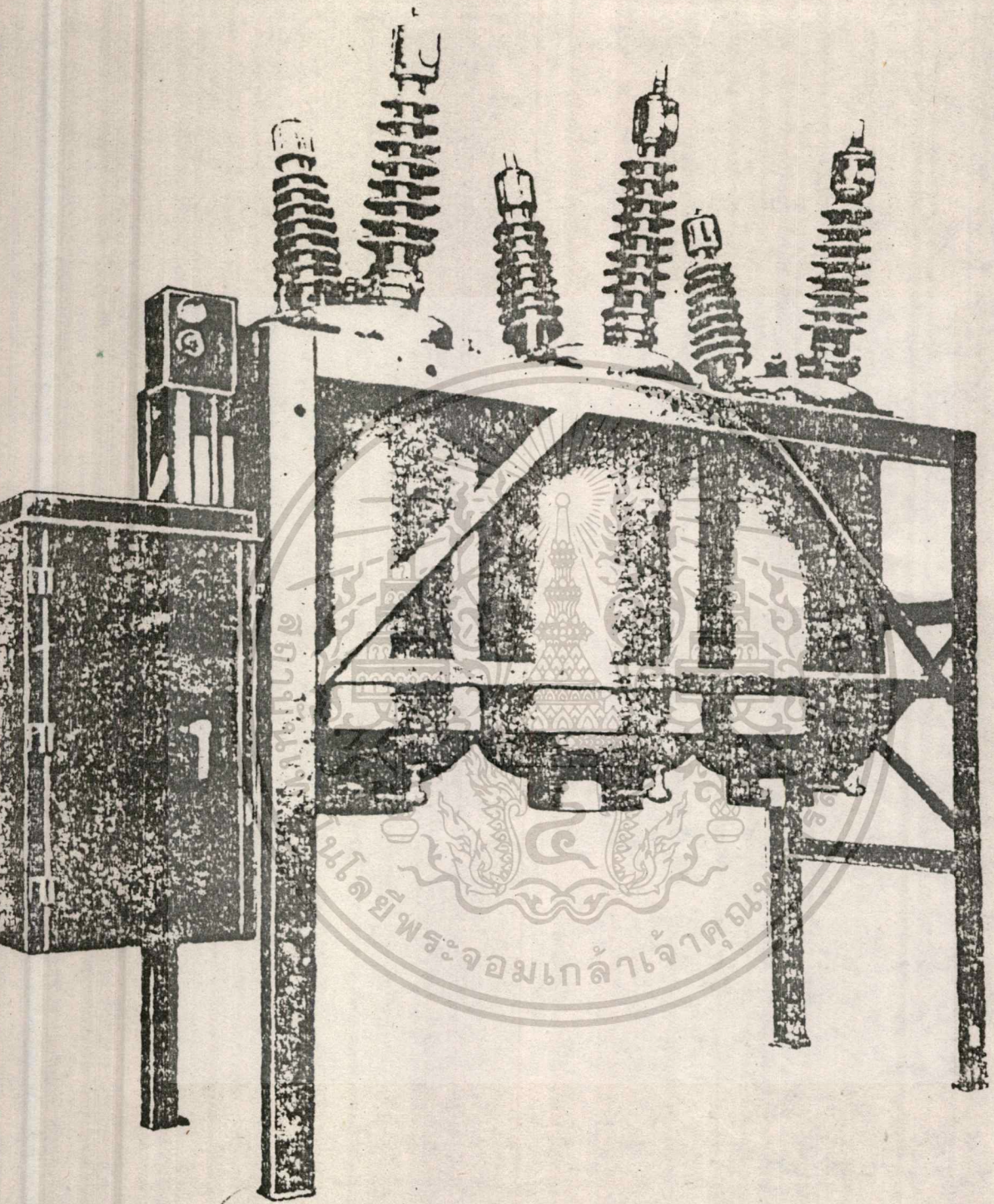
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ในกรณี overload หรือ short circuit ในวงจรที่มี resistance สูง โดย breaker จะทนกระแสได้ 1-6 เท่าของ rating ปกติ ภายในเวลาที่ยอมรับได้ ระหว่าง 2-3 นาที ลงมาจนถึง 2-3 วินาที

Setting ที่ short-time delay มีความมุ่งหมายให้ breaker trip เร็วขึ้น ซึ่งอาจตั้งเวลาได้ตั้งแต่ 3-12 ไซเคิล (0.06 - 0.24)

ส่วน setting ที่ instantaneous trip นั้น มุ่งหมายจะให้ breaker trip ทันทีในกรณีที่เกิด fault ในวงจร ซึ่ง fault current อาจสูง ตั้งแต่ 6-15 เท่าของ rating ปกติ.

นอกจาก overcurrent trip ดังกล่าวมาแล้ว ก็อาจมี low voltage trip, shunt trip ซึ่งต่อไปเข้า over current reverse current หรือ overcurrent relay หรือมีฉนวนเกิน overspeed device หรือ control switch สุกแต่จะต้องการ



รูปที่ 5-25. 69 KV Oil power circuit breaker

(G.E. type FK)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

(2) Oil Power Circuit Breaker

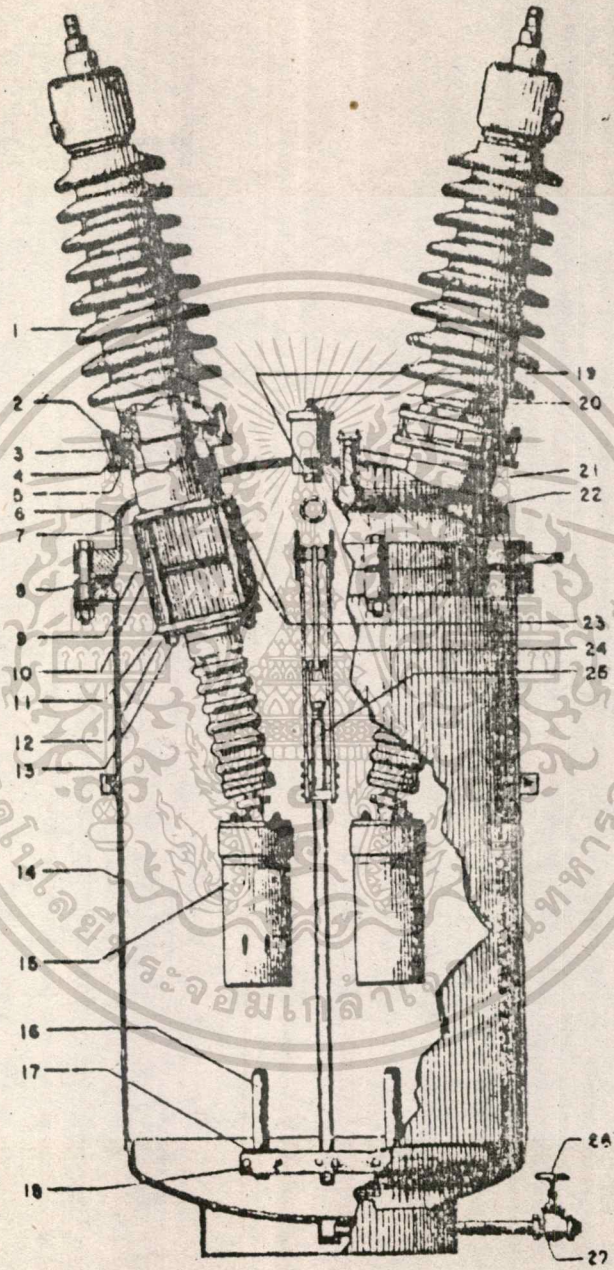
หลักการของ oil circuit breaker โดยทั่วไป ก็คือ ขบวนการ interruption เกิดขึ้นภายในน้ำมัน ดังโคลกล่าวมาแล้วในหัวข้อเรื่อง interruption.

รูปที่ 5-25 และ 5-26 แสดงลักษณะภายนอกและภายในของ oil circuit breaker ตามลำดับ ซึ่งเรียกว่า แบบ full oil หรือ bulk oil หรือ dead-tank, แบบนี้เป็นแบบรุ่นแรกที่สุดของ oil circuit breaker แต่ที่ยังคงเป็นแบบนำหน้าอยู่ในปัจจุบัน. ลักษณะอันเป็นแบบฉบับของ breaker แบบนี้ก็คือ interrupter ของ breaker อยู่ภายในเหล็กใหญ่บรรจุน้ำมันอยู่เต็ม. ถ้าเป็นขนาดไม่เกิน 15 KV และ 500 MVA interrupting capacity แล้ว ก็ใช้ตั้งใหญ่ตั้งเดียวบรรจุไว้ทั้ง 3 เฟส เรียกว่า single-tank breaker. ถ้า voltage และ interrupting สูงกว่านี้ ก็มักจะใช้ตั้งละเฟสเป็น 3 ดังด้วยกัน เรียกว่า multi-tank breaker.

รูปที่ 5-27 แสดงรูปตัดให้เห็นชิ้นส่วนภายในของ interrupter.

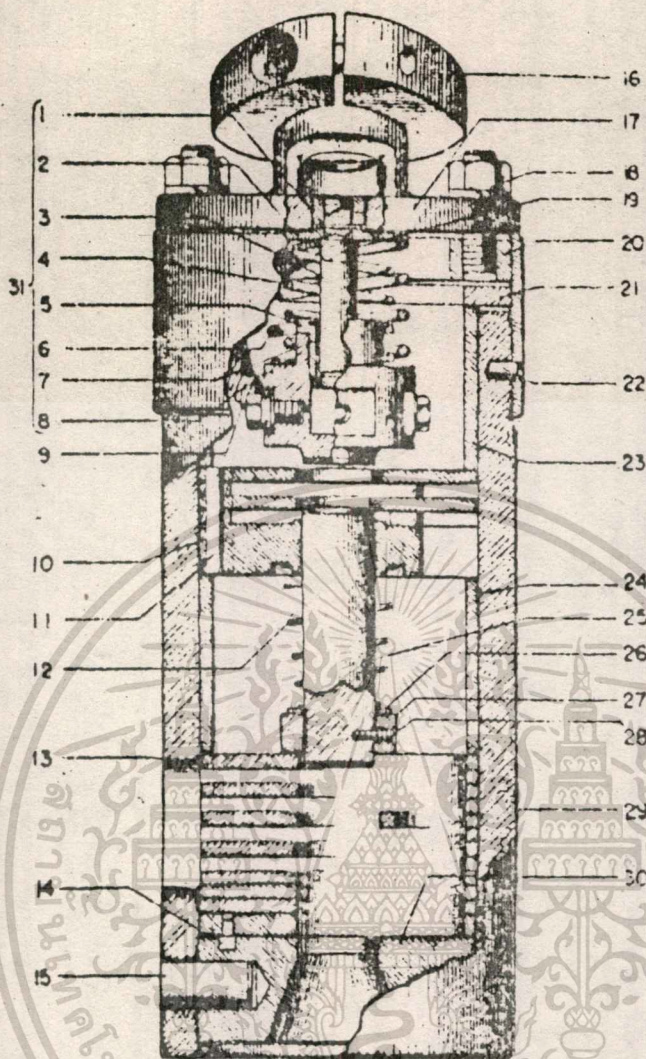
Oil circuit breaker อีกแบบหนึ่งเรียกว่า แบบ live-tank ส่วนที่บรรจุน้ำมันเป็นกระบอกเหล็กขนาดย่อม ๆ มี flexible contact ติดอยู่ภายในที่กันกระบอกกลาง contact ตัวบนเป็นก้านยาว เลื่อนขึ้น เลื่อนลงมาสัมผัสแนบแนกกับอันล่าง เพื่อให้กระแสไฟเกินขนาดลอค และตัวกระบอกตัวจะกลายเป็น conductor มีกระแสไฟไหลผ่านเป็นส่วนหนึ่งของวงจร ไปส่วนใดกระบอกนั้น มี insulator เป็น support รองรับยึดติดกับโครงไว้ วิธีการดับ arc ของ breaker ชนิดเอาหลักการ oil-blast มาใช้ และโดยที่กระบอกนี้มีกระแสไฟไหลผ่าน เมื่อ breaker close ฉะนั้น breaker จึงได้ชื่อว่า live-tank breaker แตกต่างไปจากแบบ dead-tank ซึ่งตัวถังไม่มีกระแสไฟไหลผ่าน เพราะมีน้ำมันเป็น insulator ก็อยู่

- BUSHING
- MOUNTING BOLT
- ADAPTER RING
- ADAPTER GASKET
- FRAME GASKET
- TOP FRAME
- INSULATION WASHER
- TANK GASKET
- INSULATION WASHER
- INSULATION SUPPORT
- SPACERS
- SUPPORT PLATE
- ASSEMBLY STUD
- OIL TANK
- INTERRUPTOR
- CONTACT ROD
- CONTACT BLOCK
- CROSS BAIT
- CLOSING BUFFER
- BREATHER
- OIL CAGE
- FILL PIPE
- CURRENT TRANSFORMERS
- LIFT ROD GUIDE
- LIFT ROD
- DRAIN VALVE
- SAMPLING DEVICE



รูปที่ 5-26 แสดงส่วนประกอบของ oil circuit breaker (G.E.type FK)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



- | | |
|---------------------------|-----------------------------------|
| 1. Locking Pin | 17. Adapter |
| 2. Spring Retainer | 18. Assembly Nut |
| 3. Guide Post | 19. Contact Lead Screw |
| 4. Inner Spring | 20. Support Ring |
| 5. Guide Bushing Assembly | 21. Locking Ring |
| 6. Outer Spring | 22. Dowel Pin |
| 7. Bushing Insert | 23. Upper Insulating Tube |
| 8. Upper Contact | 24. Lower Insulating Tube |
| 9. Contact Lead | 25. Intermediate Contact |
| 10. Upper Baffle | 26. Stop Washer |
| 11. Upper Baffle Pin | 27. Stop Collar |
| 12. Intermediate Spring | 28. Set Screw |
| 13. Lower Baffle | 29. Outer Tube |
| 14. Locating Pin | 30. Throat Bushing |
| 15. Throat Pin | 31. Upper Contact Assembly |
| 16. Clamping Pin | 32. Intermediate Contact Assembly |

รูปที่ 5-27 รูปตัด interrupter ของ oil circuit breaker แสดงชิ้นส่วนต่าง ๆ ภายใน (G.E. type FK)

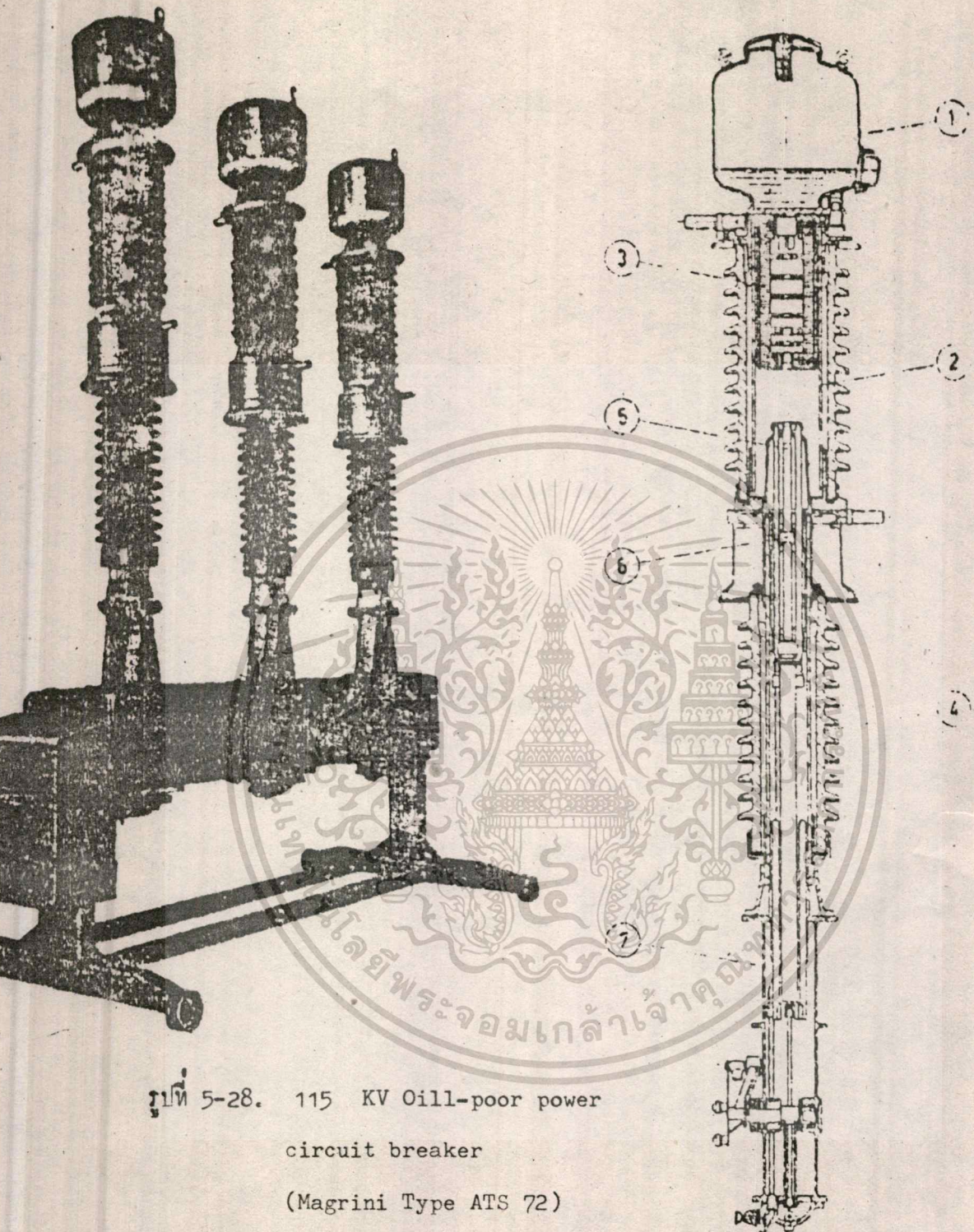
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ทำกรรมใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Oil-poor breaker เป็น live-tank breaker แบบพิเศษ ซึ่งใช้น้ำมันน้อยที่สุด บางทีก็มีผู้เรียกว่า minimum-oil breaker หรือ low-content-oil breaker หรือ small-oil-volume breaker เป็น breaker ที่รู้จักกันในยุโรป แต่ในสหรัฐอเมริกายังไม่เป็นที่แพร่หลายหลายนัก Breaker แบบนี้ใช้น้ำมันประมาณ 1 ใน 10 ของปริมาณใน oil breaker แบบธรรมดา และจากจำนวนนี้ก็ใช้จริง ๆ เพียง 1 ใน 10 เท่านั้น สำหรับดับ arc

การดับ arc ของ oil-poor breaker ใช้หลักการของ oil-blast โดยมีลูกสูบทำงานด้วยสปริงทำการอัดน้ำมันอย่างแรง คุณสมบัติที่เด่นของ breaker นี้ก็คือ เนื่องจากใช้กำลังทางกล (คือสปริง) ไปทำการอัดน้ำมัน ฉะนั้น จึงไม่จำเป็นต้องรอกการอุบัติของ arc เพื่อให้เกิด high-pressure gas ที่จะมาดันน้ำมันอีกต่อหนึ่ง ทั้งนี้จะทำให้การ interrupt เป็นไปโดยฉับพลันทันที. นอกจากนี้แล้ว การ interrupt กระแสไม่ว่าจะมากหรือน้อยก็กระทำภายในเวลาอันสั้นเหมือน ๆ กันด้วย

กล่าวโดยทั่วไปแล้ว ในบรรดา circuit breaker ประเภทต่าง ๆ นั้น oil circuit breaker นับว่ามีภาวีกกว่าประเภทอื่น ๆ อยู่หลายประการ. Oil circuit breaker มีลักษณะการสร้างอย่างง่าย ๆ ขึ้นประกอบและกลไกต่าง ๆ ไม่จุกจิกซับซ้อนเท่าประเภทอื่น สำหรับน้ำมันนั้นเป็นฉนวนที่ดีเลิศอยู่แล้ว และการอัดน้ำมันนี้ให้กระจายตัวออกไปก็เป็นวิธีที่ดีที่สุดที่จะให้น้ำมันถึงจุดเอาพลังงานโดยรอบมาอุ้มไว้ในตัว จึงนับว่าเหมาะสมแล้วกับการนำมาใช้ในการดับ arc แต่อย่างไรก็ตาม oil circuit breaker ก็มีส่วนเสียอยู่บ้าง ประการแรก น้ำมันนั้นจะเพิ่มภาระให้ในการที่จะต้องทำการตรวจสอบเป็นประจำ, ถ้าน้ำมันสกปรกหรือคุณภาพทางฉนวนตก ก็จะต้องจัดการกรองใหม่. ประการที่สอง น้ำมันจะเพิ่มน้ำหนักให้ breaker โดยจะเพาะอย่างยิ่ง breaker แบบ tank-type. ประการที่สาม oil circuit breaker จน ถึงจะสร้างมาในลักษณะเป็น explosion-proof ก็อย่างไร จะต้องคำนึงถึงอันตรายจากอุบัติเหตุไว้ด้วย ดังนั้น

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีกรนำมาใช้



รูปที่ 5-28. 115 KV Oil-poor power
circuit breaker
(Magrini Type ATS 72)

- | | |
|---------------------------------|--------------------|
| (1) Top expansion chamber | (2) Upper section |
| (3) Interrupting chamber | (4) Lower section |
| (5) Moving contact | (6) Roller contact |
| (7) Operating Mechanism chamber | |

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

การใช้ oil circuit breaker ในที่ ๆ อักเสบจากน้ำมันจะแผ่กระจายตัวออกไปได้
จึงควรระวังหรือมีฉนวนนั้นจะต้องจัดเตรียมป้องกันไว้อย่างพอเพียง

Voltage rating มาตรฐานของ oil circuit breaker มีตั้งแต่ 2.5
ถึง 69KV (สหรัฐอเมริกาใช้ nominal rating 2.5, 4.16, 7.2, 13.8, 14.4,
34.5, 46. และ 69 KV) และที่สูงกว่านี้ไปจนถึง 230KV ก็มีแต่เป็นจำนวนน้อย ใน
ยุโรปสร้าง oil-poor breaker ตั้งแต่ 60 ถึง 150 KV nominal rating,
2,500 - 5,000 MVA interrupting capacity.

Oil circuit breaker ชนิดตั้งแต่ 34.5 ขึ้นไป มักเป็น outdoor
type, ชนิดต่ำกว่านี้จะเป็น indoor type, ส่วนชนิดที่ติดตั้ง switchgear นั้น มัก
เป็นชนิดตั้งแต่ 4.16KV ลงมา. Oil circuit breaker ชนิด 69KV มี continuous
current rating อย่างสูงถึง 2,000 แอมแปร์ momentary current rating
49,000 แอมแปร์ และ interrupting capacity 3,500 KVA สำหรับ
rated interrupting time ปกติแล้ว 8 ไซเคิล แต่ในการใช้งานจริง ๆ มักใช้
3.4 หรือ 5 ไซเคิล

หัวของ breaker สำหรับต่อสายไฟเข้า breaker นั้น เรียกว่า
bushing มีลักษณะภายนอกเป็นลูกถ้วยเนื้อเคลือบเป็นชั้น ๆ Bushing นี้มี 2
แบบ คือ แบบธรรมดา (plain porcelain) สำหรับ voltage range ในย่านต่ำ
กับแบบ condenser สำหรับ voltage range ในย่านสูงขึ้นไป

น้ำมันสำหรับ oil circuit breaker นั้น ใช้น้ำมันชนิดเดียวกับน้ำมัน
สำหรับหม้อแปลง ซึ่งจะต้องมีคุณสมบัติทั่ว ๆ ไป คือ

Flash point	133°C
Burning point	148°C

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Freeing point	- 40° C
Viscosity point	57 sec.
Celer	Pale amber, cleae

Dielectric strength ของน้ำมัน เมื่อทดสอบโดย A.C. voltage
 breakeown test ขนาดหน้าจาน 1 นิ้ว ทั้งข้างกัน 1/10 นิ้ว จะต้องไม่น้อยกว่า
 30 การตรวจสอบคุณภาพน้ำมันควรจะทำหลังจากมีการ interruption อย่าง
 รุนแรงทุกครั้ง และสำหรับกรณีปกติควรจะทำประมาณปีละครั้ง หากปรากฏว่าน้ำมันมี
 ผงเขม่าหรือ dielectric ค่ากว่า 16.5 KV จะต้องทำการกรองและทดสอบให้ได้ตาม
 ที่กำหนด

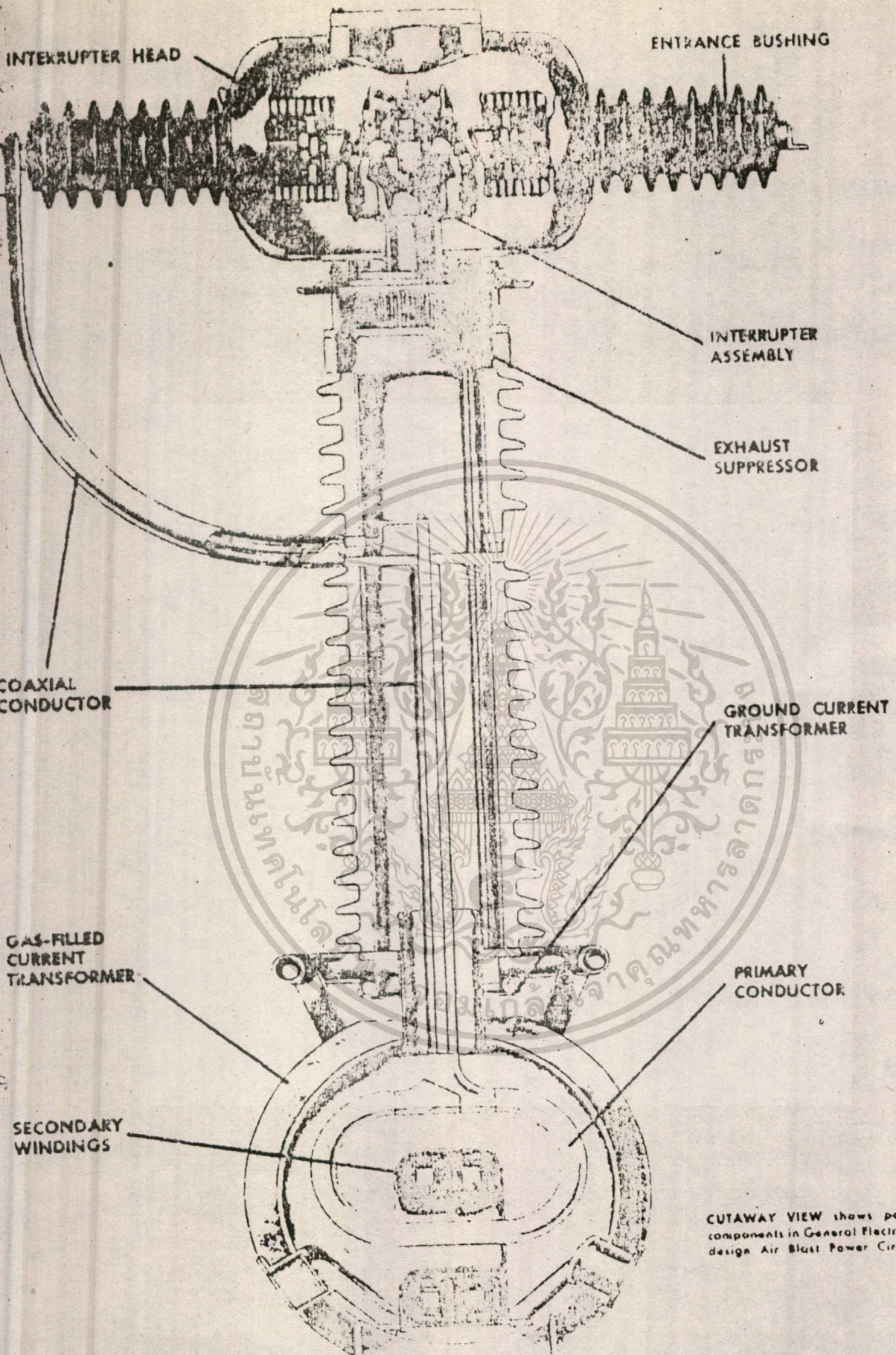
(3) Air-Blast Power Circuit Breaker

หลักการของ air-blast circuit breaker คือ ใช้กำลังลมอัดไปทำการ
 ดับ arc. มี voltage rating ตั้งแต่ 14.4 KV ขึ้นไป ซึ่งปัจจุบันนี้ถึง 500 KV แล้ว
 หากติดตั้ง inder ก็มักจะใช้ชนิด voltage อย่างสูงไม่เกิน 34.5 KV, สูงกว่านี้จะ
 ติดตั้งกลางแจ้งทั้งหมด

Interrupting capacity ของ air-blast circuit breaker จะ
 เริ่มตั้งแต่ 1,000 MVA ที่ 14.4 KV เป็นขนาดเล็กที่สุดขึ้นไป จนถึง 25,000 MVA
 ที่ 330 KV แม้ในปัจจุบันที่สูงกว่านี้ก็ขึ้นไปจนถึง 35,000 MVA แล้ว

สำหรับหลักการดับ arc ของ breaker ประเภทนี้คือขยายไว้แล้วใน
 หัวข้อเรื่อง interruption.

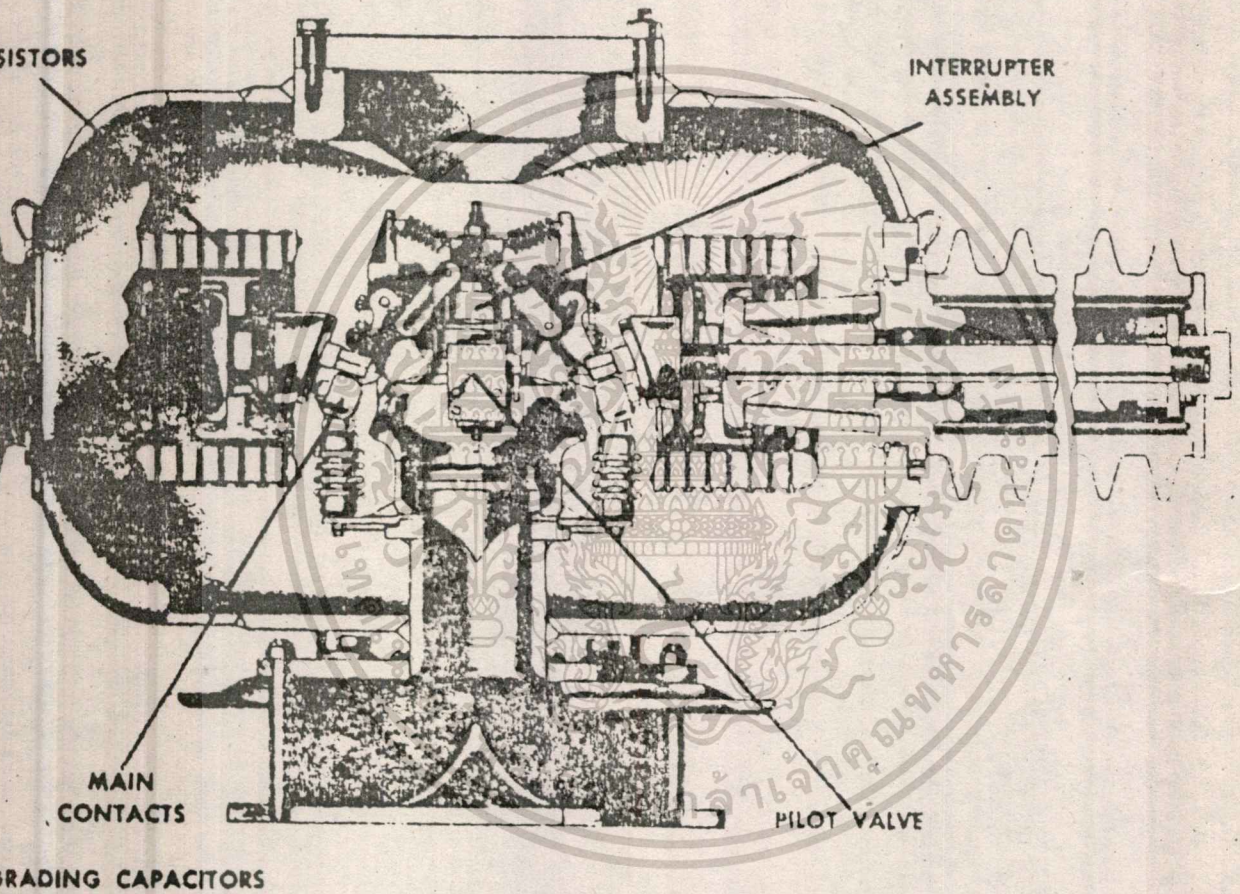
รูปที่ 5-29 และ 5-30 เป็นรูปตัดแสดงชิ้นส่วนภายในของตัว air-
 blast breaker และของ interrupter ตามลำดับ ซึ่งกรณีนี้ interrupter
 ชุดเดียว



CUTAWAY VIEW shows positive components in General Electric type design Air Blast Power Circuit

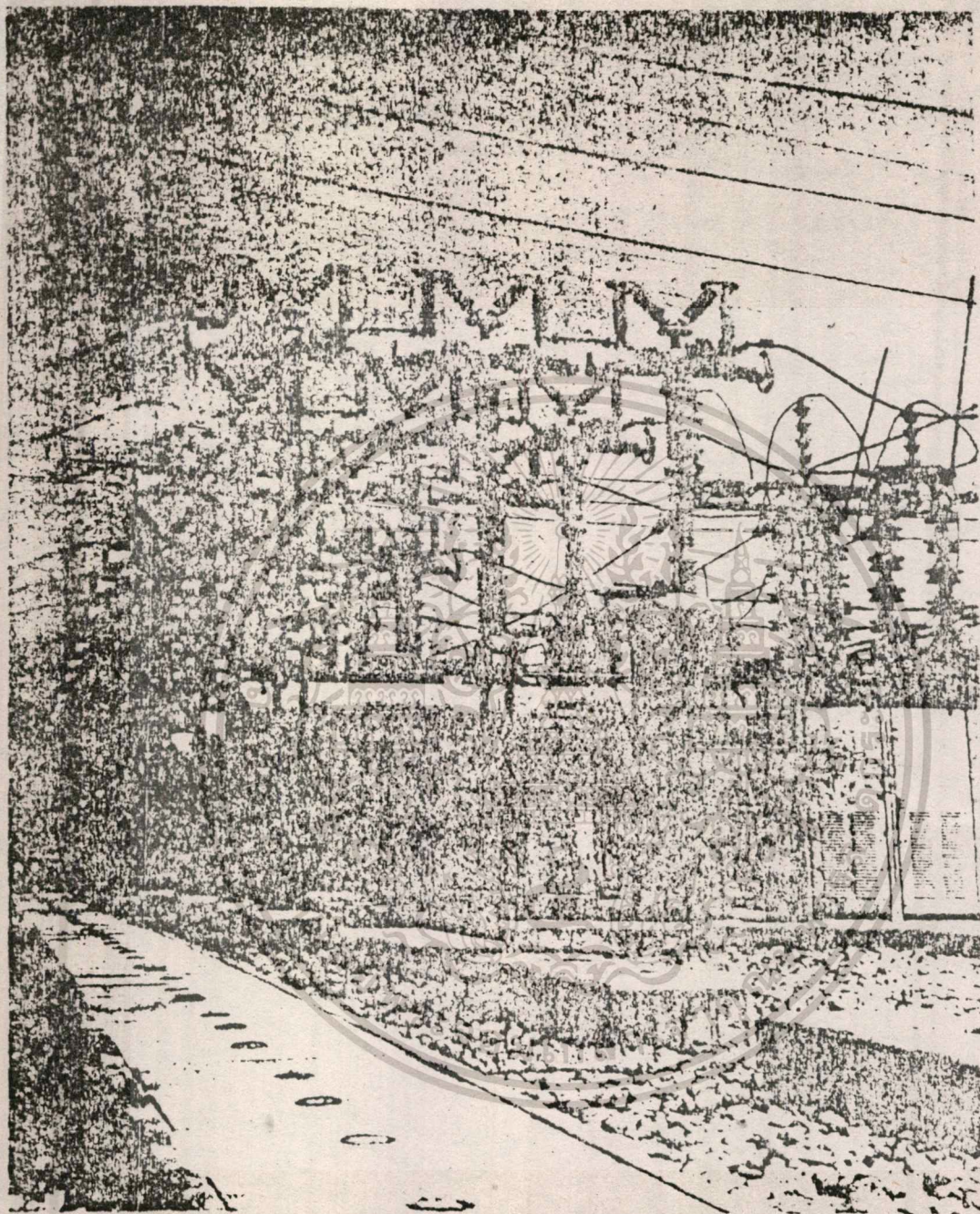
รูปที่ 5-29 รูปตัดของ air-blast circuit breaker (G.E. type FK)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



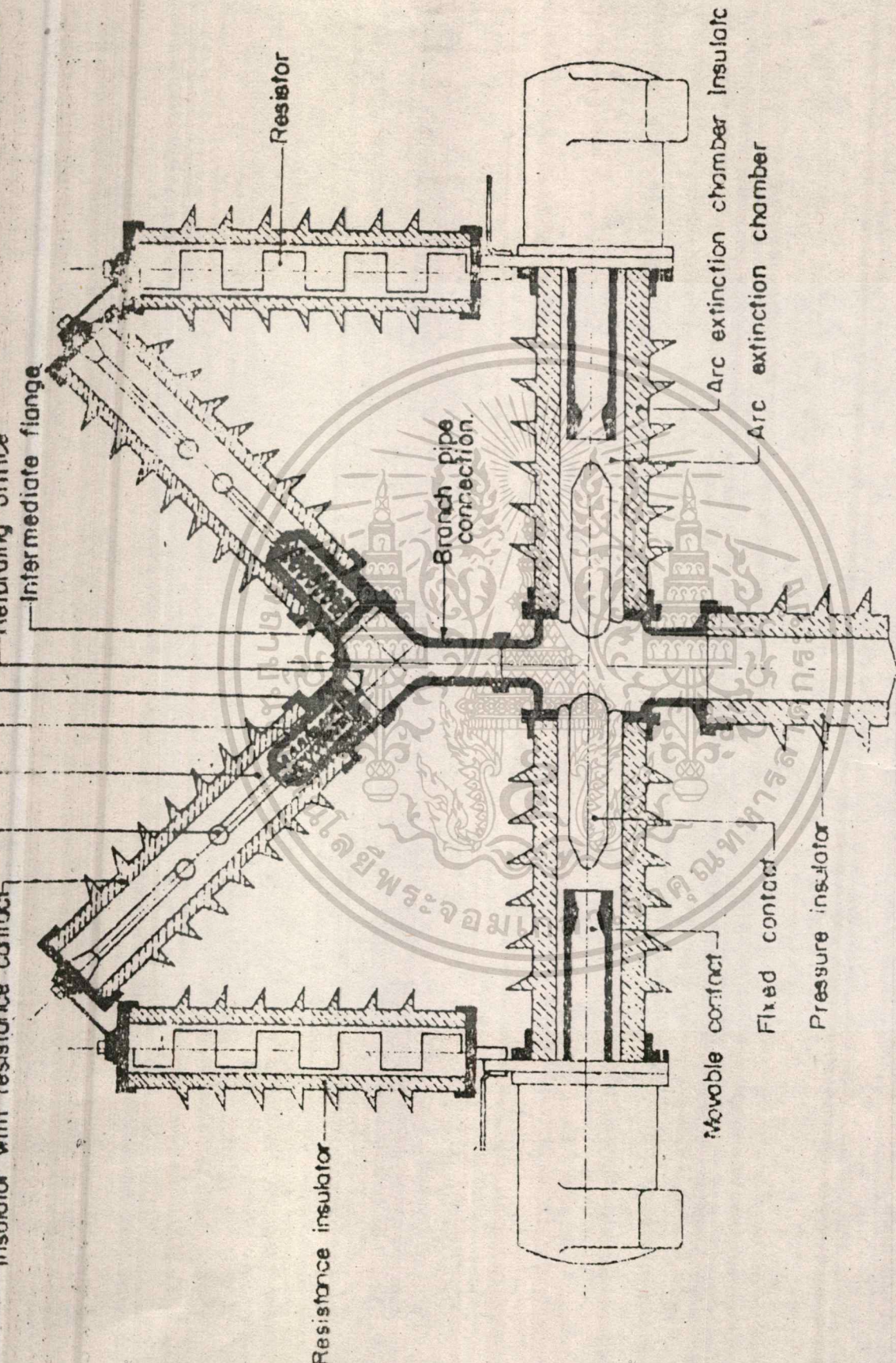
รูปที่ 5-30. แสดงชิ้นส่วนภายใน interrupter
 ของ air-blast circuit breaker ตามรูปที่ 5-29

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 5-31. 230 KV Air-blast power circuit breaker
 ที่ดับสเทจันพระนครเหนือ (Romn Rcoveri Type DHVF)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 5-32 ชิ้นส่วนภายใน Interrupter ของ

230 KV. Branch Boveri air-blast power circuit breaker type DHVF.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

รูปที่ 5-31 แสดง 230 KV air-blast circuit breaker ซึ่ง
ติดตั้งอยู่ ณ สัมผัสเขตรันพระนครเหนือ ซึ่งขึ้นส่วนภายในใต้แสดงในรูปที่ 5-32 แล้ว

ความมีภาวของ air-blast circuit breaker ที่เหนือกว่า oil
circuit breaker นั้น พอจะสรุปได้ดังนี้ (ก) กรรมวิธี interruption ของ
air-blast breaker เกิดขึ้นในบรรยากาศของลมอัดซึ่งเป็นวัสดุยืดหยุ่นได้ (elastic
gas), ฉะนั้น ในขณะที่ interruption ความกระทบกระเทือนจาก shock
จึงน้อย ส่วน oil breaker นั้น interruption เกิดขึ้นในน้ำมัน ซึ่งมีความยืดหยุ่น
น้อยกว่าอากาศ ฉะนั้น shock จึงมีมาก (ข) เมื่อ interruption ได้ผ่านไปแล้ว
บรรดาเขมาหรือเศษผงจะถูก compressed air พัดออกมาภายนอกที่ arc chamber
จึงสะอาด (สำหรับ oil circuit breaker นั้น เขมาและเศษผงจะค้างอยู่ในน้ำมัน
ทำให้น้ำมันสกปรก จึงต้องตรวจสอบคุณภาพน้ำมันเป็นประจำ) (ค) ระยะห่างระหว่าง
contact ที่เรียกว่า contact gap นั้น อาจทำให้ใกล้ชิดกันได้ เพราะ com-
pressed air สามารถแทรกซอนผ่านได้สะดวกกว่าน้ำมัน (ง) Oil circuit breaker
นั้น ถ้ามี rating สูงขึ้น ก็ต้องเปลี่ยนขนาดชิ้นส่วนไปทุก ๆ ชิ้น โดยเฉพาะอย่างยิ่ง
ถึงน้ำมันและจำนวนน้ำมันจะต้องใหญ่มากขึ้น ส่วน air-blast breaker นั้น มักสร้างใน
วิธีที่เรียกว่า unit construction คือ ชิ้นส่วนแทบทุกชิ้นสร้างเป็นมาตรฐานไว้ ถูกต้อง
ที่ต้องการขนาดใหญ่ขึ้นไป ก็เพียงแต่เพิ่มจำนวนชิ้นส่วนเข้าไป ฉะนั้น oil breaker ขนาดยิ่ง
ใหญ่ ราคา ก็ยิ่งแพงกว่า air-blast breaker เพราะต้องเปลี่ยน design
ทั้งหมด ส่วน air-blast breaker นั้น design คงเดิม ทั่วแต่เพิ่มจำนวนชิ้นส่วนเข้า
ไปเท่านั้น ในแง่ของค่าใช้จ่าย ก็ได้รับความสะดวกในแง่การติดตั้ง การ operate, การ main-
tain ตลอดจนการสำรวจชิ้นอาไหล่

โดยเหตุนี้จึงกล่าวมาแล้วนี้ ใน voltage rating interrup-
ting capacity สูง ๆ ความนิยมจึงหันไปทาง air-blast power circuit
breaker

บทที่ 6

การคำนวณค่าของ fault

(Fault Current Determination)

การวิเคราะห์แผนเพื่ออำนวยความสะดวกให้กับระบบหรือ system protection นั้น จำเป็นอย่างยิ่งที่จะต้องทราบขนาดของ fault current เป็นเบื้องต้น ฉะนั้น ในการจัดตั้งหรือขยายระบบ power system ใด ๆ จึงต้องมีการคำนวณหา fault current หรือ fault level โดยสมมติว่ามี fault เกิดขึ้นในจุดต่าง ๆ ของระบบ, แล้วนำค่าสูงสุดที่จะถึงเป็นไปได้อาจพิจารณา.

การคำนวณหา fault current กระทำได้โดยไม่ยากนัก หากแต่ถ้าออกจะมีวิธีการที่ยาวต้องอาศัยเวลามากพอสมควร, โดยเฉพาะอย่างยิ่งสำหรับ power system ที่ใหญ่ ๆ และซับซ้อน (complex) นั้น บางทีการคำนวณโดยวิธี "คิดเลข" อย่างธรรมดาจะกินเวลานานและอาจผิดพลาดได้ง่าย, ดังนั้น จึงมักจะต้องอาศัยเครื่องคำนวณที่เรียกว่า network calculator เข้าช่วย ซึ่งสามารถจะให้คำตอบแน่นอนและรวดเร็วไม่ว่าระบบ power system นั้น จะยุ่งยากซับซ้อนเพียงใด. อย่างไรก็ตาม การคำนวณแบบ "คิดเลข" ก็ไม่ใช่ว่าจะทิ้งกันไปเสียเลยทีเดียว, ในบางกรณีเราอาจใช้เป็นการคำนวณตรวจสอบเบื้องต้น พอทราบค่าต่าง ๆ อย่างหยาบ ๆ ได้ และเมื่อปรากฏว่าจุดใด fault จะทำให้เกิดสถานะร้ายแรงต่อระบบแล้ว ก็จะนำเอาสภาพนั้นมาสำรวจตรวจสอบและคำนวณกันอย่างละเอียดถี่ถ้วนต่อไป

• fault ที่เกิดขึ้นในระบบ จำแนกออกเป็นประเภทใหญ่ ๆ ได้ดังนี้

1. Three-phase fault
2. Single-line-to-ground fault
3. line-line fault
4. Double-line-to-ground fault
5. One line open

X_d'' = suptransient reactance, เป็น reactance ที่จะกำหนดค่าของ กระแสในไซเกิลแรก (0.02 วินาที) หลังจากเกิด fault และภายในเวลา 0.1 วินาทีให้หลัง subtransient reactance นี้จะเพิ่มค่าขึ้นเป็น X_d'

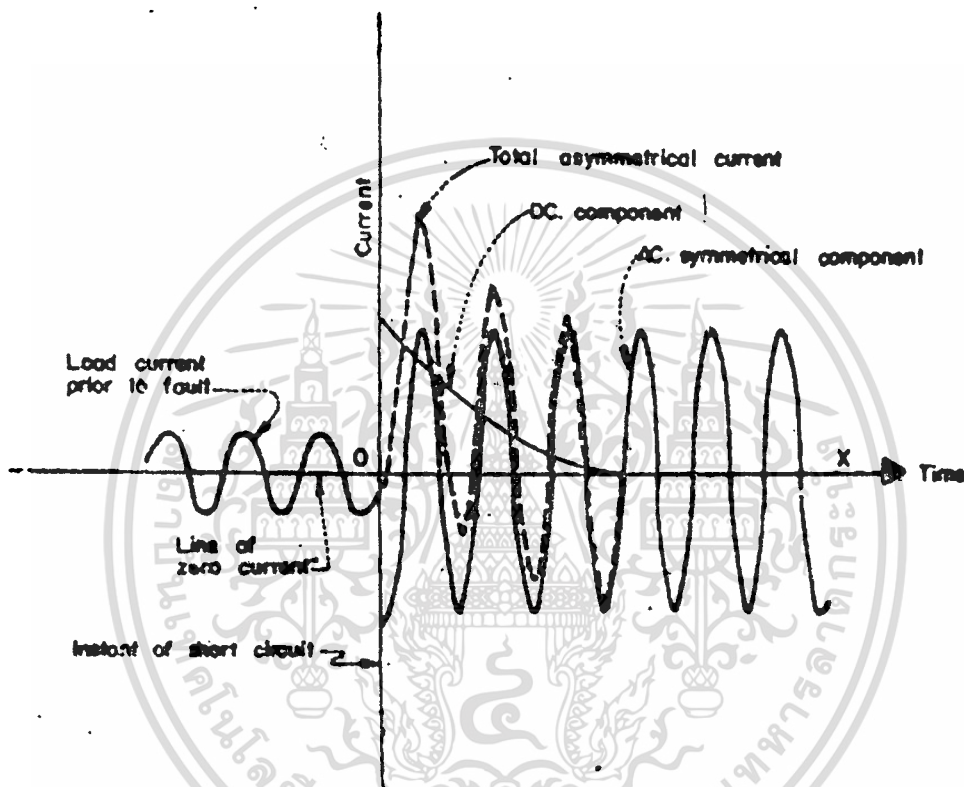
X_d' = transient reactance, ซึ่งจะมีค่าอยู่อีกประมาณ 1.5 ถึง 2 วินาที แล้วจะเปลี่ยนค่าเป็น X_d

X_d = synchronous reactance ซึ่งจะกำหนดค่าของกระแสหลังจากระบบเข้าสู่สภาพ steady state

มีข้อสังเกตเกี่ยวกับค่าของ reactance เหล่านี้ ก็คือ อุปกรณ์เครื่องเดียวกันจะมีค่าของ reactance แตกต่างกันไปแล้วแต่จะใช้เป็น synchronous generator หรือ synchronous motor. อีกประการหนึ่ง reactance จำนวนเท่ากันอาจให้ผลแตกต่างกัน ในเมื่อมี fault เกิดขึ้น, ทั้งนี้สุดแล้วแต่ว่า reactance นี้จะมีค่าเป็นเศษส่วนเท่าใดของ short circuit impedance, หรืออาจกล่าวอีกนัยหนึ่งว่า สุดแล้วแต่ว่า จุดที่เกิด fault นั้น ใกล้หรือไกลจากอุปกรณ์นั้น ๆ เพียงใด, อาทิ เช่น ถ้า fault เกิดขึ้นในสายส่ง ซึ่งมีระยะไกลออกไป.

มอเตอร์แบบ induction type นั้น เมื่อมี fault เกิดขึ้น, inertia ของ load จะทวมอเตอร์หมุนต่อไปและจะจ่ายกระแสเข้าไป fault เช่นเดียวกับ synchronous motor แต่มีข้อแตกต่างที่ว่า induction motor นั้น ถูก excite โดย stator winding, ดังนั้น เมื่อ fault เกิดขึ้น กระแสใน stator winding จะถูกขังกลองโดยฉนวน และเส้นแรงแม่เหล็กจะถูกกักขังไว้ในทันที, ในสภาพเช่นนี้ จึงมีแค่ subtransient reactance X_d'' เท่านั้น ที่จะต้องพิจารณา, ค่าของ subtransient reactance นี้ จะเท่ากับ locked-rotor reactance และกระแสที่มอเตอร์จะ

จ่ายออกไปสมทบ fault current ก็จะมีค่าเท่ากับ full-voltage starting current ของมอเตอร์นั่นเอง, การติดตั้ง induction motor ขนาดใหญ่ ๆ ในระบบ นั้น, บางกรณีก็มีปรากฏในทางคำนวณว่า subtransient current ที่มอเตอร์เหล่านั้น จ่ายออกมาในขณะที่เกิด fault จะเป็นองค์ประกอบส่วนใหญ่ของ short circuit current.



รูปที่ 6 - 1. ลักษณะของ fault current.

fault current มีลักษณะเป็นคลื่นคังแสดงเป็นเส้นประไว้ในรูปที่ 6-1.

คลื่นนี้ในตอนแรก ๆ ของ fault มักจะไม่ symmetrical กับเส้นแกน zero-current axis OX ไปชั่วเวลาหลายไซเคิล, โดยเหตุนี้จึงเรียกกระแสช่วงนี้ว่า asymmetrical current. แต่นี้ก็ไม่ใช่ความจริงเสมอไป ทั้งนี้ เนื่องจาก impedance ในระบบทันทีหลังจากเกิด fault มักจะเป็น reactive ส่วนใหญ่ ซึ่งกระแสจะ lag โวลต์ประมาณ 90° , หาก fault เกิดขึ้นในจังหวะที่คลื่น voltage เคลื่อนขึ้นถึงหรือ

เกือบถึงจุดสูงสุด (ซึ่งจังหวะนั้น กระแสจะอยู่ที่จุดศูนย์), fault current ก็จะเป็น symmetrical กับเส้นแกน OX. ดังนั้น จึงอาจกล่าวเป็นหลักกว้าง ๆ ได้ว่า

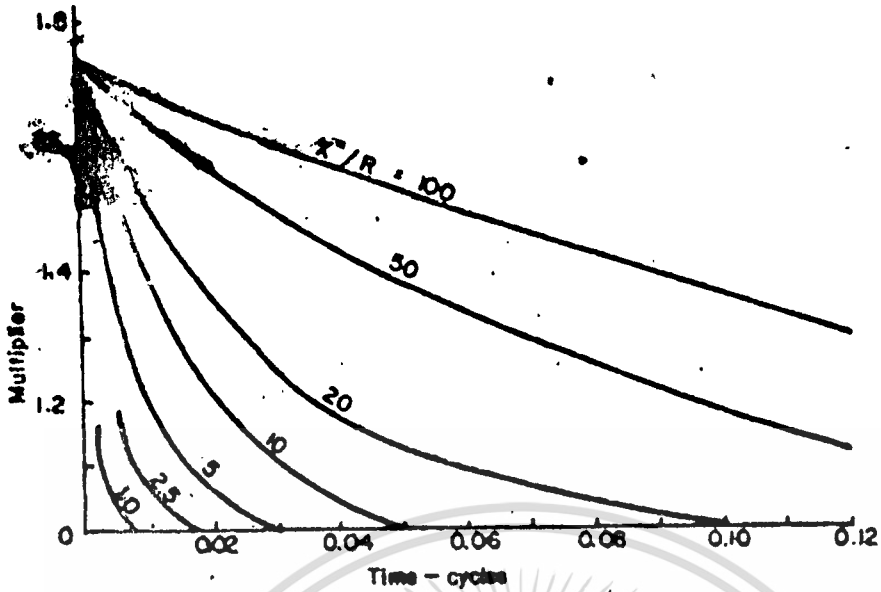
ลักษณะ asymmetry ของ fault current จะขึ้นอยู่กับสถานะการณืที่ว่า ในขณะที่เกิด fault ขึ้นนั้น คลื่น voltage ของระบบอยู่ที่ ณ จุดใด.

เพื่อความสะดวกในแง่เทคนิค จึงมีการแบ่ง asymmetrical current นี้ ออกเป็น 2 ภาคด้วยกัน คือ A.S symmetrical component กับ D.C. component, มีลักษณะดังแสดงไว้ในรูปที่ 6-1 นั้นแล้ว.

A.C. symmetrical component หากค่า RMS ได้จากสูตร $I = E/Z$ และเท่ากับ square root ของ crest value ของคลื่น A.C. symmetrical component

D.C. component มีมูลค่าขึ้นอยู่กับสภาพที่วาระที่เกิด fault นั้น คลื่น voltage ของระบบอยู่ที่ ณ จุดใด ค่าเริ่มแรกของ D.C. component จะเท่ากับ ค่าของ A.C. symmetrical component ในขณะทันทีที่เกิด fault และเนื่องจากใน วงจรจะต้องมี resistance ประจำอยู่ตามเสมอ ฉะนั้นค่าของ D.C. component จึง ลดเลื่อมลงมาเป็น 0 โดยที่พลังงานที่กักตุนอยู่จะสูญเสียไปในรูป $I^2 R$ losses. อัตรา การเสื่อมค่าของ D.C. component นี้เป็นไปตามอัตราส่วน X/R คือ reactance นานกว่า resistance (ซึ่งวัดระหว่างจุดที่เกิด fault กับ source หรือแหล่งผลิตไฟฟ้า)

สำหรับ asymmetrical current นั้น ค่า instantaneous value จะเท่ากับผลบวกของ A.C. symmetrical component กับ D.C. component หรือหากทราบค่าของ D.C. component แล้ว ก็อาจหาได้โดยใช้ multiplier ดังแสดงใน รูปที่ 6-2 มาคูณก็ได้



รูปที่ 6-2. Multiplier ที่ค่าต่าง ๆ ของ X/R เพื่อหาค่าของ asymmetrical current จาก D.C. component (หรือกลับกัน)

ส่วนค่า RMS value ของ asymmetrical current นั้น หาได้จากสูตร
 RMS value of assymmetrical current

$$= \sqrt{(\text{RMS value of A.C. symmetrical component})^2 + (\text{D.C. component})^2}$$

ในการพิจารณาทางระบบ protection และเลือกสรรอุปกรณ์ protective device นั้น, ความปกติจะถือเอาค่า asymmetrical RMS value นี้เป็นเกณฑ์, แต่การคำนวณเพื่อหาค่านี้ได้ผลอย่างแน่นอนออกจะยุ่งยากซับซ้อนอยู่สักหน่อย, ดังนั้น ในทางปฏิบัติมักจะคำนวณค่า A.C. symmetrical component ออกมาเสียก่อน ซึ่งสามารถกระทำได้โดยไมยากเกินไปได้ ก็จะได้อธิบายในโอกาสต่อไป. เมื่อคำนวณหามาได้แล้ว ก็มักใช้ตัวคูณ (multiplier) ตัวหนึ่งมาคูณเข้าไป, ผลลัพธ์ก็จะออกมาเป็น asymmetrical RMS value เสียทีเดียว. ตัวคูณดังว่านี้ แสดงไว้ใน Table 6.1 ซึ่งเป็น

ตัวเลขสำเร็จรูปได้มาจากประสบการณ์และเป็นที่ยอมรับว่าให้ผลเป็นที่เชื่อถือได้. จาก Table นี้ จะเห็นว่า ตัวคูณมีค่าแตกต่างกันไปสุดแต่ว่า protective equipment หรือ circuit protector ที่ใช้นั้นเป็นอุปกรณ์ชนิดใด และอุปกรณ์นั้นติดตั้ง ณ ตำแหน่ง โหนดของระบบ. นอกจากนี้ ยังบอกให้ทราบว่า สำหรับอุปกรณ์ต่าง ๆ เหล่านั้น ควร จะเอา reactance ประเภทใดมาใช้ในการคำนวณอีกด้วย.

อุปกรณ์สำหรับ circuit protection ทั้งหลาย, ยกเว้นแต่ current limiting fuse, จะต้องสามารถทนกับกระแส short circuit สูงสุดได้, กระแส นี้ในที่แท้จริงก็คือ crest value ของคลื่นลูกแรกของ asymmetrical wave หลังจากเกิด fault, ซึ่งทำให้เกิด mechanical stress ขึ้นภายในอุปกรณ์ มีค่าขึ้นอยู่กับค่าของ กระแสยกกำลัง 2. โดยเหตุนี้ อุปกรณ์จึงต้องสร้างให้มีความแข็งแรงพอที่จะทนต่อการกระทำ ของแรงอันนี้ได้, กระแสของคลื่นลูกแรกนี้เรียกว่าเป็น mementary หรือ withstand rating ของอุปกรณ์นั้น ๆ. เมื่อผ่านจุดนี้ไปแล้ว ก็เป็นอันว่าปลอดภัยจาก mechanical stress ไปได้. ระยะเวลาช่วงต่อมา ก็เป็นระยะที่เรียกว่า interruption หรือ ระยะแห่งการดับเปลว arc ที่เกิดขึ้นในขณะที่อุปกรณ์ทำงานตัด fault ออกจากวงจร ภายหลังจากที่กระแสลดค่าลงไป, ซึ่งจะใช้เวลาประมาณ 1 ถึง 8 ไซเคิล, หลังจาก 8 ไซเคิลไปแล้ว D.C. component ก็เรียกว่าเสื่อมค่าไปจนหมดสิ้นแล้ว. ปริมาณสูงสุดของกระแส (หรือ RVA) ที่อุปกรณ์สามารถจะ interrupt ได้โดยปลอดภัย นั้น เรียกว่า interrupting rating ของอุปกรณ์นั้น. สำหรับ circuit breaker มักจะถือค่า mementary rating เท่ากับ 1.6 เท่าของ interrupting rating.

วิธีคำนวณหาค่าของ fault current

คงได้กล่าวมาแล้วในตอนต้น, fault ที่ทำให้เกิดกระแสได้มากที่สุด และ อาจเป็นอันตรายแก่ระบบได้มากกว่า fault ประเภทอื่น ๆ ก็คือ three-phase fault. ดังนั้น โดยทั่วไปแล้ว ในการหาขนาดของ protective device ที่จะนำมาใช้ในระบบ

TABLE 6.1

MACHINE REACTANCES AND MULTIPLIERS TO GET ASYMMETRICAL CURRENT

Classification	Circuit voltage	Location in system	Multi- plying factor	Machine reactances to use	
				Generators	Synchronous motors
<u>Power circuit breakers</u>					
Eight cycle or slower (general case)	Above 600v	Any place where symmetrical short-circuit kva is less than 500 mva	1.0	Subtransient	Neglect
Five cycle	Above 600v		1.1	Subtransient	Neglect
				<u>Interrupting duty</u>	
				Transient	Transient
				Subtransient	Subtransient
				<u>Momentary duty</u>	
				Subtransient	Subtransient
				Subtransient	Subtransient
				<u>Maximum rms amperes interrupting duty</u>	
				Subtransient	Subtransient
				Subtransient	Subtransient
				<u>Maximum rms amperes interrupting duty</u>	
				Subtransient	Subtransient
				Subtransient	Subtransient
				<u>Interrupting duty</u>	
				Subtransient	Neglect
				<u>Momentary duty</u>	
				Subtransient	Subtransient
				Subtransient	Subtransient
				<u>Interrupting of momentary duty</u>	
				Subtransient	Subtransient
				Subtransient	Subtransient
				<u>Interrupting of momentary duty</u>	
				Subtransient	Subtransient
				Subtransient	Subtransient

เช่น interrupting capacity ของ breaker, NA setting ของ relay ฯลฯ เป็นต้น เรามักจะใช้ค่าของ three-phase fault current เป็นเกณฑ์พิจารณา (หรืออีกนัยหนึ่งค่าของกระแสเมื่อเกิดการ short circuit ขึ้นทั้ง 3 เฟส)

การหาค่าของ fault current นั้น การคำนวณส่วนใหญ่จะเป็นการคำนวณหา impedance หรือ reactance ของวงจร ฉะนั้น จึงจำเป็นจะต้องทราบค่า reactance ของอุปกรณ์และส่วนประกอบของวงจรมันอย่างครบถ้วน. การคำนวณที่อาศัยหลักการจากสูตรมูลฐาน $I = E/Z$ ซึ่ง I แทนกระแส, E แทนโวลต์ของระบบ ณ จุดที่เกิด fault และ Z แทน impedance ของระบบระหว่าง fault กับ source (แหล่งกำเนิดไฟฟ้า) รวมทั้ง impedance ของ source นั้นด้วย.

โวลต์ที่ใช้ในการนี้คือโวลต์ระหว่างสายกับดิน (line-to-neutral) ซึ่งเท่ากับโวลต์ระหว่างสาย (line-to-line) หารด้วย $\sqrt{3}$

Impedance ในวงจรกระแสสลับที่มีค่า $Z = \sqrt{R^2 + X^2}$ ซึ่ง X แทน reactance และ R แทน resistance ของระบบ

ในอุปกรณ์หลักเช่นเครื่องกำเนิดไฟฟ้าและหม้อแปลงไฟฟ้าเป็นต้น X จะมีค่าอย่างน้อยไม่ต่ำกว่า 5 เท่าของ R . ฉะนั้น ในการคำนวณ fault หากจะปัด R หักไปเสีย, ผลลัพธ์จะผิดไปเล็กน้อยไม่กี่เปอร์เซ็นต์ และจะผิดไปข้างมากซึ่งจะทำให้การเลือกสรร protective device เป็นไปในทางเพิ่มความปลอดภัยขึ้น. โดยเหตุนี้ การคำนวณ fault ไม่ว่า system voltage จะสูงต่ำเท่าใด จึงมักไม่คำนึงถึง resistance ของเครื่องกำเนิดไฟฟ้า, หม้อแปลงไฟฟ้า, มอเตอร์ reactor และ bus work ที่มีขนาดใหญ่

สำหรับ feeder circuit นั้น, หากปรากฏว่า reactance มีค่ามากกว่า $1/4$ ของ reactance แล้ว ควรจะนำเอา resistance มาประกอบการคำนวณด้วย

บทที่ 7

(Computer A.D. Design and Switching System)

เมื่อทราบถึงลักษณะและการที่จะเลือกอุปกรณ์ที่สำคัญภายใน Substation แล้วในบทนี้เราจะอธิบายถึงขั้นตอนและวิธีที่ได้นำ Computer มาช่วยในการจัดข้อมูล และการเรียกใช้ Program ต่างๆ เพื่อช่วยในการเลือก พร้อมทั้งช่วยเปรียบเทียบข้อมูล ที่อยู่ในเพื่อนำไปประกอบในการออกแบบ Single line diagram สำหรับสถานีไฟฟ้า ย่อยที่ต้องการสร้างขึ้นใหม่ได้

เนื่องจากงานวิจัยนี้เป็นทางเลือกใช้ข้อมูลเพื่อนำไปสร้างสถานีไฟฟ้าย่อยที่มีความ ต้องการเพิ่มขึ้นเฉพาะในประเทศไทย เราจึงควรรู้ System ต่างๆ สำหรับการจั กการก่อน

หน่วยงานที่รับผิดชอบในการควบคุมการผลิตและการจ่ายพลังงานไฟฟ้าแก่ส่วนต่างๆ ภายในประเทศไทยคือ การไฟฟ้าฝ่ายผลิต (กฟผ.) ซึ่งแบ่งเขตการจ่ายพลังงานไฟฟ้าออก เป็น 4 Region คือ

- Region -1 ครอบคลุมพื้นที่บริเวณภาคกลาง และภาคตะวันออกเฉียงเหนือ
- Region -2 ครอบคลุมพื้นที่บริเวณภาคตะวันออกและเหนือ
- Region -3 ครอบคลุมพื้นที่บริเวณภาคใต้
- Region -4 ครอบคลุมพื้นที่บริเวณภาคเหนือ

ถ้าแบ่งตามลักษณะการจ่ายไฟฟ้า โดยจะมีการซื้อพลังงานไฟฟ้าผ่านจาก EGAT (Electricity Generating Authority of Thailand)

จะแบ่งได้เป็น 3 ส่วน คือ

- MEA หรือ การไฟฟ้านครหลวง จะจ่ายไฟฟ้าในเขตกรุงเทพมหานคร และ บริเวณใกล้เคียง อยู่ในเขต - 1
- SEA หรือ การไฟฟ้าส่วนภูมิภาค จะจ่ายไฟฟ้าให้แก่ทุกภาคในประเทศไทย ครอบคลุมทุก ยกเว้นในเขตที่ เป็นผู้จ่าย
- CUS เป็นส่วนที่โรงงานอุตสาหกรรมขนาดใหญ่ทำการซื้อไฟฟ้าโดยตรงจาก สถานีไฟฟ้าย่อยที่ใกล้ที่สุด ในปัจจุบัน โรงงานอุตสาหกรรมที่ใช้บริการนี้ คือ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า Padan - Industry
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

- | | | |
|---------|-----|----|
| 2. ระบบ | 230 | KV |
| 3. ระบบ | 115 | KV |
| 4. ระบบ | 69 | KV |

สายส่งที่มีแรงดันต่ำกว่า 69 KV จะเป็น 33, 22, 11 KV จะจัดอยู่ในส่วนของระบบจ่ายกระแสไฟฟ้า

การเลือกระบบแรงดันไฟฟ้าของสายส่งไฟฟ้า

องค์ประกอบในการเลือกพิจารณาเลือกระดับแรงดันของสายส่ง ขึ้นอยู่กับปริมาณของพลังงานไฟฟ้าที่ต้องการส่ง ระยะทางการส่ง ความมั่นคงของระบบ และความประหยัด ตลอดจน เช่น ระยะทางจากเขื่อนภูมิพลมายังศูนย์กลางการใช้โหลด ซึ่งมีระบบทางไกลและกำลังการผลิตที่เขื่อนภูมิพลที่สูงด้วย จึงใช้แรงดันสายส่งเป็นระบบ 230 KV จำนวน 2 วงจร ส่วนในเขต Region -3 จะเห็นว่าแรงดันในสายส่งเป็น 115 KV ทั้งหมด เนื่องจากระยะทางของแต่ละสถานีไฟฟ้าย่อยอยู่ห่างกัน ถึงแม้ว่าพลังงานอาจจะไม่สูงนักก็ตาม แต่เพื่อให้ประสิทธิภาพในการส่งพลังงานไฟฟ้าจึงต้องเลือกแรงดันให้เหมาะสมกับสภาพของแหล่งผลิต และแหล่งที่ใช้งาน ซึ่งในปัจจุบัน กฟผ. มีระบบสายส่งแรงดัน 500 KV จัดส่งพลังงานจากโรงจักรแม่เมาะ ซึ่งมีพลังงานไฟฟ้าจำนวนมาก มายังศูนย์กลางการใช้โหลด ซึ่งมีระยะทางไกลมากจากแหล่งผลิต

Distribution

จะทำการเปลี่ยนแรงดันจาก 500 KV , 230 KV , 115 KV หรือ 69 KV ไปเป็น 33 KV , 22KV , หรือ 11 KV โดยสถานีไฟฟ้าย่อย แล้วใช้สาย Cable ส่งจ่ายพลังงานไฟฟ้าไปตามท้องที่ต่างๆ โดยลดระดับแรงดันเป็น 220 V ส่งต่อให้ผู้ใช้ไฟฟ้า

การจะควบคุม Operation System นั้นจะต้องมีจุดมุ่งหมายที่สำคัญ 3 ประการ คือ

1. ให้มี Reliability of Service คือต้องให้บริการที่มีความมั่นคงเป็นที่เชื่อถือได้ของบุคคลอื่น เช่น ต้องควบคุมไม่ให้มีการดับของกระแสไฟฟ้าบ่อยๆ หรือ ป้องกันไม่ให้เกิดการชั๊ตของขึ้น .

2. ให้มี Quality of Service คือต้องให้บริการที่มีคุณภาพที่อยู่เสมอ

3. ให้มี Economy of production คือการผลิตที่มีการ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่รวบรวมไว้สำหรับการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้ใช้ในประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ประหยัคมากที่สุด โดยไม่ให้กระทบจุดมุ่งหมายอื่น

การที่จะเพิ่ม Reliability โคนั้น เราต้องมีแหล่งผลิต หรือ Generation หลายจุด และใช้วิธีเชื่อมแหล่งผลิตเหล่านั้นเข้าด้วยกัน เพื่อที่จะให้แหล่งผลิตต่างๆ นั้น สามารถที่จะถ่ายเทสับเปลี่ยน โดยที่ไม่ต้องมีการดับไฟฟ้า และในการเดินเครื่องก็จำเป็นต้องมี Spare Capacity เพื่อที่จะให้เพียงพอกับกรณีที่เกิดการชุกของขึ้น

จะเห็นได้ว่าใน Operating System นั้น ส่วนที่เป็นเชื่อมต่อ รับส่งพลังงาน ไฟฟ้า ที่สำคัญที่สุดก็คือ สถานีไฟฟ้าย่อย (Substation) นั้นเอง

Substation

เป็นสถานีรับพลังงานไฟฟ้าจากสายส่ง เพื่อจ่ายสู่ระบบจำหน่าย ซึ่งประกอบด้วย การเปลี่ยนแรงดัน , การตัดตอน , การควบคุม , การป้องกันระบบ

หน้าที่และวัตถุประสงค์ของ Substation

1. เป็นจุดเปลี่ยนระดับแรงดันไฟฟ้า
2. เป็นจุดปรับระดับแรงดันให้อยู่ในเกณฑ์ที่ต้องการ
3. เป็นจุดเชื่อมระหว่างระบบสายส่งกับระบบจ่ายไฟฟ้า
4. เป็นจุดวัดปริมาณทางไฟฟ้า
5. เป็นจุดเชื่อมโยงระบบสื่อสาร , โทรมาตร และการป้องกันสายส่ง
6. เป็นตำแหน่งที่ติดตั้งอุปกรณ์ป้องกันฟ้าผ่า อุปกรณ์ตัดวงจร และอุปกรณ์ป้องกัน Surge

อุปกรณ์ที่เราพบเห็นบ่อยใน one line diagram ของ substation คือ shunt Capacitor ซึ่งมีหน้าที่เพื่อยกระดับแรงดันไฟฟ้า หรือทำให้ค่า Power factor ของระบบดีขึ้น ซึ่งจะต้องทราบข้อมูลในการเลือกขนาด และตำแหน่งที่ติดตั้งให้เหมาะสม การจ่าย VAR ให้แก่โหลดโดยใช้ Capacitor ติดไว้ที่จุดใกล้โหลดที่สุดเท่าที่จะทำได้ เพื่อลดการสูญเสียในสายจำหน่าย โดยมากมักติดไว้ที่โหลด load center หรือใกล้ปลายสายจำหน่าย

สำหรับที่ EGAT จะติด Capacitor ไว้ตาม substation หลังหม้อแปลงก่อนจ่ายไฟให้โหลด สำหรับเพิ่ม Power factor จากที่ต่ำ 85 %

สำหรับ Substation ในประเทศไทยโดยความดูแลของ กฟผ. นั้น ใน ส่วนของ Substation ที่แหล่งผลิตหรือที่อยู่บริเวณใกล้ ๆ นั้น ส่วนมากจะมีระดับแรงดันภายใน Busbar 12.30 KV อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ในส่วนของ busbar จะใช้แบบ main and double transfer - bus scheme เพื่อช่วยให้ Reliability ดีขึ้น ส่วน Substation ที่อยู่ไกลจากแหล่งผลิตซึ่งเป็นส่วนมากมากนั้นจะเป็นแบบใช้ระดับแรงดันภายใน 115 KV และนิยมใช้ Busbar แบบ main and transfer-bus scheme เพราะประหยัดและ Reliability ค่อนข้างสูง สามารถเชื่อมโยงกัน ครอบคลุมได้เป็น Network

ส่วนการส่งจ่ายไฟฟ้าไปยังผู้ใช้ไฟฟ้า จะส่งผ่าน Substation ในระดับแรงดัน 22 KV เป็นส่วนมาก และในบางส่วนที่เชื่อมต่อกับระบบไฟฟ้าของต่างประเทศ เช่นที่ ภาคใต้ เขต Region-3 ที่ Substation-SADAO จะใช้ระดับการจ่ายไฟ 33 KV และระดับแรงดันภายใน 132 KV เท่ากับชอมาเลเซีย เพื่อไม่ให้เกิดความต่างของระดับแรงดันที่จุดเชื่อมต่อนั้น

Computer A.D. Design.

เราใช้โปรแกรม dBase III Plus และ โปรแกรม auto CAD ร่วมกัน ในการค้นหา และนำเสนอข้อมูลที่ต้องการ

ส่วนของ dBase

เนื่องจากโปรแกรม dBase เป็นโปรแกรมคอมพิวเตอร์ที่เหมาะสมในการจัดเก็บข้อมูล และรายละเอียดต่างๆ และมีคำสั่งช่วยที่ง่ายต่อการค้นหาข้อมูลหรือส่วนของข้อมูลที่ ต้องการ ในการทำงานเราจึงจัดเก็บข้อมูลของ Substation ต่างๆ ทั่วประเทศไว้ใน FILE หนึ่ง โดยแบ่งข้อมูลแต่ละชนิดของ Substation นั้นแยกเก็บตาม FILE ต่างๆ ดังนี้

Name filed เป็นส่วนของชื่อ Substation ยาวไม่เกิน 20 ตัวอักษร ซึ่งมักจะเป็นชื่อของจังหวัด หรืออำเภอต่างๆ ซึ่งแต่ละจังหวัดอาจมี Substation มากกว่าหนึ่งจึงอาจแทน substation ต่างๆ มาด้วยหมายเลขได้ เช่น Rayong -1, Rayong - 2 เป็นต้น

Nickname filed เป็นชื่อย่อของ Substation นั้นๆ เพื่อสะดวกในการค้นหา และเรียกใช้ มีความยาวไม่เกิน 4 ตัวอักษร

Region เป็นส่วนของเขต หรือ ภาค ตามการแบ่งของ กฟผ. ซึ่งแบ่งออกเป็น 4 Region.

Busbar จะเป็นชนิดของ busbar โดยจะกำหนดเป็นหมายเลข ดังนี้

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

1. - Single - bus scheme
2. - Main and Transfer - bus scheme
3. - Double - bus. Single - breaker scheme
4. - Double - bus. double breaker scheme
5. - Breaker and half scheme
6. - Straight - bus sectionalization scheme
7. - Main and Double transfer - bus scheme
8. - Ring bus
9. - omission of bus

Power field แร่คิงถึง Date Capacity ของหม้อแปลงที่ทำหน้าที่แปลงแรง
 คั้น เพื่อจ่ายไฟฟ้าผ่านแต่ละตัวมารวมกัน มีหน่วยเป็น

Voltage field เป็นระดับแรงดันไฟฟ้าใน busbar ของแต่ละ Substation ซึ่งใน
 Substion อันเดียวกันอาจมีหลายระดับแรงดัน เชื้อไขในการต้มและส่งพลังงานไฟฟ้า
 มีหน่วยเป็น KV

In field คือ จำนวนของ Incoming line ที่ทำการส่งพลังงานไฟฟ้าให้แก่
 Substation นั้น

Out field คือ จำนวนของ Outgoing line ที่ทำการส่งพลังงานไฟฟ้าออกจาก
 Substation นั้น ไปยัง Substation อื่น

นอกจากนี้ยังได้มีการทำ Index File ไว่สำหรับการเรียกดู Substation
 โดยจัดเรียงตามลำดับของ field ต่าง ๆ ดังนี้

- SUBNAME. NDX จะเรียงแบ่งเป็น Region ต่าง ๆ โดย
 ในแต่ละ Region จะเรียงตามตัวอักษรภาษาอังกฤษ
- NAME.NDX จะเรียงตามตัวอักษรภาษาอังกฤษ
- SUBPOW . NDX เรียงตามระดับ Rate Capacity
 ของ Substation นั้น

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ในส่วนของโปรแกรมการเรียกใช้งานโคจรถ้า Main Menu ปรากฏ
ขึ้นมาเพื่อให้เลือกใช้งาน โปรแกรมอื่น ๆ เพื่อความสะดวกในการใช้งาน

Main Menu

สามารถจะเลือกทำงานทั้งหมดได้ 8 แบบ โดยการเลือกหมายเลข
ข้างหน้าข้อความที่ต้องการใช้งาน. ดังนี้

1. ADD RECORD FOR NEW SUBSTATION
2. DELETE RECORD (S)
3. REGION REPORT
4. SEARCH FOR SPECIFIC SUBSTATION
5. SEARCH FROM NAME 'S SUBSTATION
6. FIND THE SPECIFIC OF CB
7. EXIT FROM MENU
8. EXIT FROM PROGRAM

เมนูหมายเลข 1-

เป็นโปรแกรม ADDNEW.PRO สำหรับเพิ่มเพิ่ม ชื่อและข้อมูลของ
Substation ที่สร้างขึ้นใหม่ อาจเพิ่มได้หลายชื่อก็ได้

เมนูหมายเลข 2-

เป็นโปรแกรม CUTOFF.PRO สำหรับลบชื่อและข้อมูลของ
Substation ที่เกี่ยว เนื่องจากการใช้ ก่อนลบจะมีการถามย้ำเพื่อความแน่ใจ

เมนูหมายเลข 3 -

เป็นโปรแกรม REPORT.PRO จะรายงานชื่อและข้อมูลของ
Substation ที่ไคบันทึกไว้ออกมา โคการที่ไคทำ REPO.FRM เก็บเอาไว้ อาจ
สั่งให้มีการพิมพ์ออกมาทาง Printer ได้ด้วย

เมนูหมายเลข 4 -

เป็นโปรแกรม SEARCH.PRO เมื่อป้อนข้อมูลของ Substation
ที่เราต้องการสร้างใหม่เข้าไป โปรแกรมจะทำการค้นหา Substation ที่มีข้อมูลตรง
หรือใกล้เคียงออกมาให้

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

เมนูหมายเลข 5 -

เป็นโปรแกรม NAME.PRO เมื่อป้อนชื่อหรือส่วนของชื่อของ
Substation เข้าไป โปรแกรมจะทำการค้นหาและแสดงข้อมูลของ Substation
นั้นออกมาในรูป

เมนูหมายเลข 6 -

เป็นโปรแกรม BREAKER.PRO เมื่อป้อนข้อมูลหรือพิกัดของ
Circuit breaker ที่เราต้องการ โปรแกรมจะคำนวณกระแสที่พิกัด และกระแส
short circuit ของ Circuit breaker ตัวนั้นออกมา

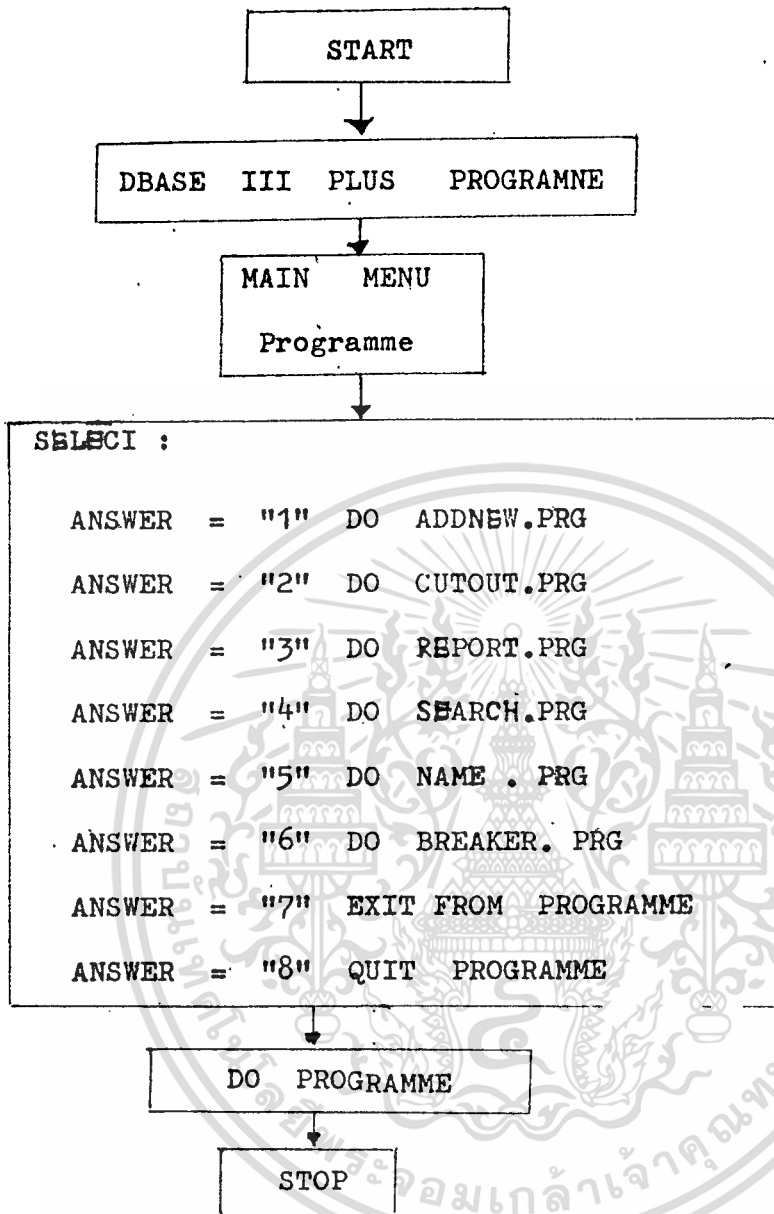
เมนูหมายเลข 7 -

จะทำตามคำสั่ง EXIT คือจะกลับไปที่ Dot prompt สามารถใช้คำสั่ง
ตามโปรแกรม dBase เรียกใช้งานได้อีก

เมนูหมายเลข 8 -

จะทำตามคำสั่ง Quit โดยออกจากโปรแกรม dBASE แล้ว
DOS สามารถเรียกใช้ โปรแกรมคอมพิวเตอร์อื่น ๆ ได้ต่อไป
ส่วนของ Auto CAD

โปรแกรม Auto CAD เป็นโปรแกรมสำหรับสร้างภาพแล้วเก็บ
ไว้เป็น file เราสามารถเรียกออกมาได้โดยการป้อนชื่อ substation ที่
ต้องการเขาไป ก็จะได้อุป swithing diagram ออกมาทางจอภาพ
สำหรับรายละเอียดรูปภาพของ swithing diagram ให้นำแสดงไว้ใน
ส่วนของ Appendix.



MAIN MENU Programme

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

*****
* MENU *
*****
SET BELL OFF
SET STATUS OFF
SET SCOREBOARD OFF
SET TALK OFF
USE B:SUBSTATI
CLEAR
DO WHILE .T.
    TEXT

```

SUBSTATION MENU

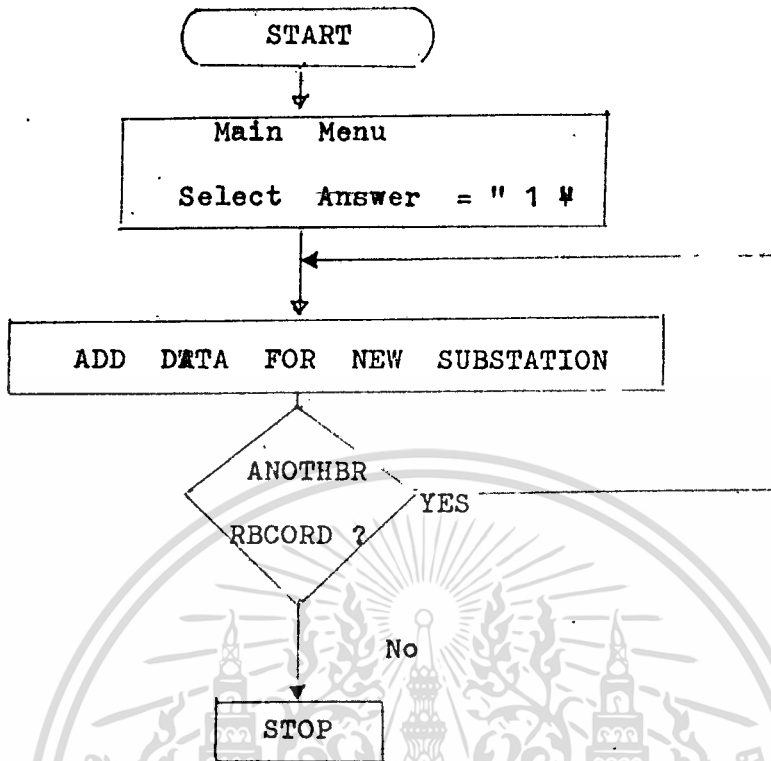
1. ADD RECORD FOR NEW SUBSTATION
2. DELETE RECORD (S)
3. REGION REPORT
4. SEARCH FOR SPECIFIC SUBSTATION
5. SEARCH FROM NAME'S SUBSTATION
6. FIND THE SPECIFIC OF CB
7. EXIT FROM MENU
8. EXIT FROM PROGRAM

```

ENDTEXT
@ 0,16 TO 23,61 DOUBLE
@ 4,17 TO 4,60
ANSWER=SPACE(1)
@ 24,24 SAY "CHOSS ONE OF THESE : " GET ANSWER
READ
CLEAR
DO CASE
    CASE ANSWER="1"
        DO B:ADDNEW
    CASE ANSWER="2"
        DO B:CUTOUT
    CASE ANSWER="3"
        DO B:REPORT
    CASE ANSWER="4"
        DO B:SEARCH
    CASE ANSWER="5"
        DO B:NAME
    CASE ANSWER="6"
        DO B:BREAKER
    CASE ANSWER="7"
        EXIT
    CASE ANSWER="8"
        QUIT
ENDCASE
ENDDO
SET BELL ON

```

เอกสารนี้ได้รับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



ADDNEW PROGRAMME

ADD RBCORD POR NEW SUBSTATION

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

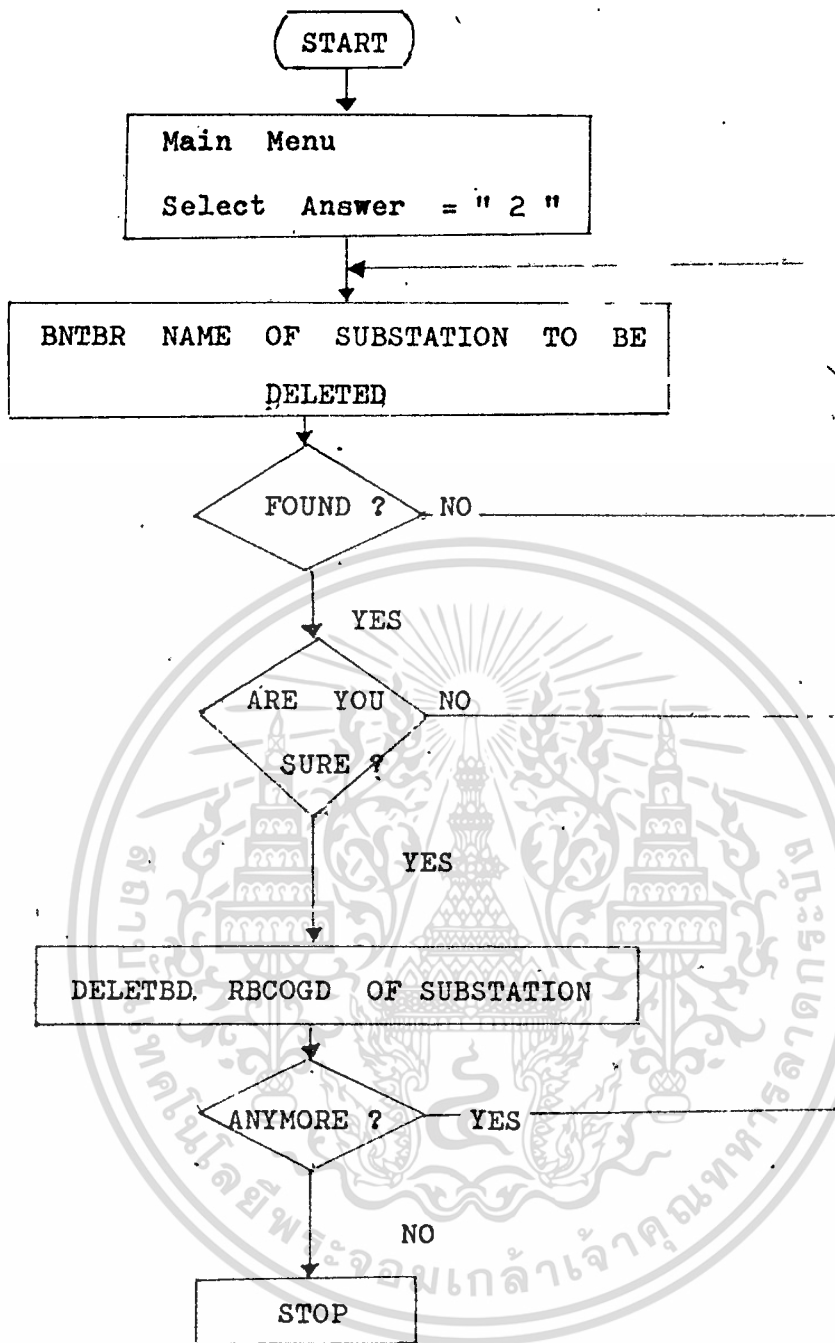
*****
* ADDNEW *
*****
SET TALK OFF
USE B:SUBSTATI
CLEAR
STORE .T. TO START
DO WHILE START
  APPEND BLANK
  @ 2,10 SAY "      ADD DATA FOR NEW SUBST A
A T I O N"
  @ 6,10 SAY "NAME: " GET NAME
  @ 6,40 SAY "NICNAME: " GET NICNAME
  @ 8,10 SAY "REGION: " GET REGION
  @ 8,40 SAY "BUSBAR: " GET BUSBAR
  @ 10,10 SAY "POWER (KVA): " GET POWER
  @ 10,40 SAY "VOLTAGE (KV): " GET VOLTAGE
  @ 12,10 SAY "INCOMING: " GET IN
  @ 12,40 SAY "OUTGOING: " GET OUT
  @ 1,8 TO 13,72 DOUBLE
  READ
  ACCEPT "ANOTHER RECORD? <Y/N> " TO ANS
  IF UPPER(ANS)="Y"
    .CLEAR
  ELSE
    STORE .F. TO START
    CLEAR
  ENDIF
ENDDO
SET TALK ON.
RETURN

```

ADD DATA FOR NEW SUBSTATION

NAME:	NICNAME:	พ
REGION:	BUSBAR:	พ
POWER (KVA):	VOLTAGE (KV):	พ
INCOMING:	OUTGOING:	พ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



CUTOUT PROGRAMME

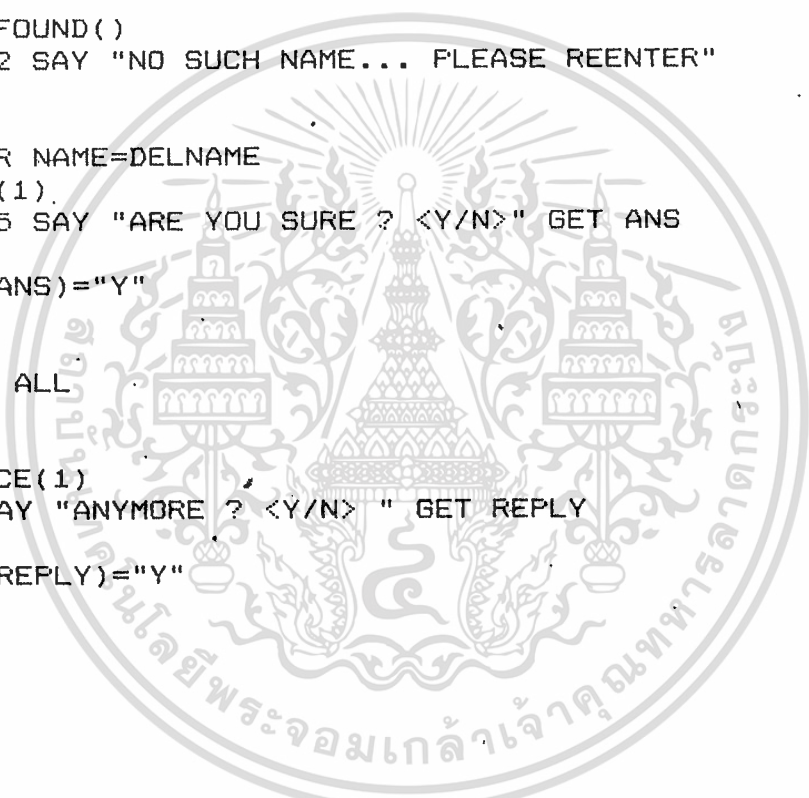
DELETED RECORD (S)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

*****
* CUTOUT *
*****
SET TALK OFF
USE B:SUBSTATI
CLEAR
STORE .T. TO START
DO WHILE START
  DELNAME=SPACE(15)
  @ 8,13 TO 16,70 DOUBLE
  @ 10,15 SAY " ENTER SUBSTATION TO BE DELETED" GET DELNAME
  READ
  LOCATE FOR NAME=DELNAME
  @ 18,22
  IF .NOT. FOUND()
    @ 18,22 SAY "NO SUCH NAME... PLEASE REENTER"
    LOOP
  ENDIF
  DELETE FOR NAME=DELNAME
  ANS=SPACE(1)
  @ 14,25 SAY "ARE YOU SURE ? <Y/N>" GET ANS
  READ
  IF UPPER(ANS)="Y"
    PACK
  ELSE
    RECALL ALL
  ENDIF
  @ 14,17
  REPLY=SPACE(1)
  @ 14,25 SAY "ANYMORE ? <Y/N> " GET REPLY
  READ
  IF UPPER(REPLY)="Y"
    CLEAR
    LOOP
  ELSE
    CLEAR
    EXIT
  ENDIF
ENDDO
SET TALK ON
RETURN

```



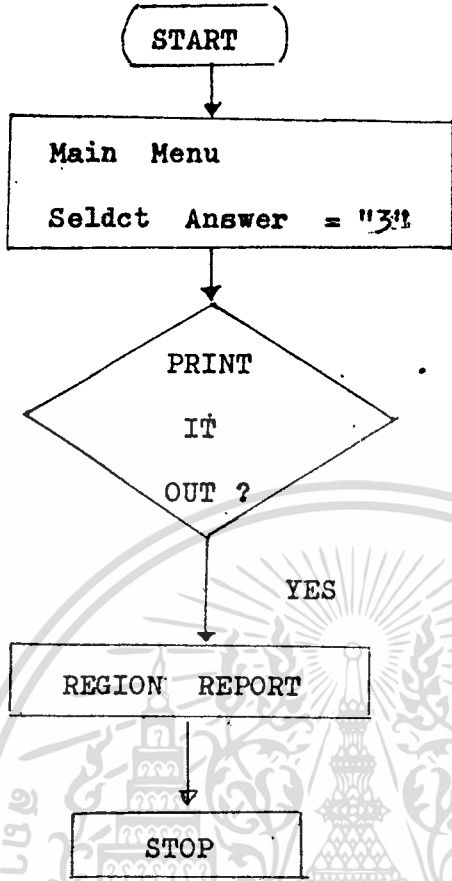
๗
 ๘
 ๙
 ๑๐
 ๑๑
 ๑๒
 ๑๓
 ๑๔
 ๑๕
 ๑๖
 ๑๗
 ๑๘
 ๑๙
 ๒๐

๗
 ๘
 ๙
 ๑๐
 ๑๑
 ๑๒
 ๑๓
 ๑๔
 ๑๕
 ๑๖
 ๑๗
 ๑๘
 ๑๙
 ๒๐

ENTER SUBSTATION TO BE DELETED

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีกรณีนำไปใช้



REPORT PROGRAMME

REGION REPORT

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

*****
* REPORT *
*****
USE B:SUBSTATI
CLEAR
ANS=SPACE(1)
DO WHILE .NOT. ANS# "YyNn"
  ANS=SPACE(1)
  @ 10,20 SAY "DO YOU WANT TO PRINT IT OUT ? <Y/N> " GET ANS
  READ
ENDDO
IF UPPER(ANS)="Y"
  SET PRINT ON
ENDIF
REPORT FORM B:REPO
SET TALK ON
SET PRINT OFF
CLEAR
RETURN

```



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Page No. 1
01/01/80

SUBSTATION
SWITCHING DIAGRAM

SUBSTATION'S NAME	NICNAME	BUSBAR	POWER	VOLTAGE	IN	OUT
** REGION 1						
AYUTTAYA	AY	-/2/-	40.00	-/115/-	1	1
BANBUNG	BBG	-/2/-	25.00	-/115/-	1	0
BANGKAFI	BK	7/2/4	400.00	230/69/69	4	2
BANPONG-1	BP-1	-/2/-	100.00	-/115/-	2	2
CHA-AM	CA	-/2/-	50.00	-/115/-	1	2
CHONBURI	CB	-/2/-	90.00	-/115/-	1	1
CHANTABURI	CT	-/2/-	50.00	-/115/-	1	2
CHAIBADAN	CBD	-/2/-	25.00	-/115/-	1	0
KAMPHAENGSEAN	KS	-/2/-	25.00	-/115/-	1	0
KANCHANABURI	KB	-/2/-	50.00	-/115/-	1	1
LATPHRAO	LPR	8/-/-	400.00	230/-/-	2	2
LOPBURI-1	LB-1	-/2/-	25.00	-/115/-	1	0
LOPBURI-2	LB-2	-/2/-	25.00	-/115/-	2	1
PHETCHABURI	PB	-/2/-	50.00	-/115/-	1	1
PRACHINBURI	PA	-/2/-	50.00	-/115/-	1	1
PRANBURI	PRB	-/2/-	25.00	-/115/-	1	1
RANGSIT	RS	5/5/5	400.00	230/115/69	2	6
RATCHABURI-1	RB-1	-/2/-	25.00	-/115/-	3	1
RAYONG-1	RY-1	-/2/-	50.00	-/115/-	1	1
RAYONG-2	RY-2	5/2/-	25.00	230/115/-	2	4
RAYONG-3	RY-3	-/2/-	25.00	-/115/-	3	1
SAMUTSAKHON-1	SN-1	-/2/-	75.00	-/115/-	1	1
SAMUTSAKHON-2	SN-2	-/2/-	25.00	-/115/-	1	1
SARABURI-1	SR-1	-/2/-	50.00	-/115/-	1	0
SARABURI-2	SR-2	-/2/-	40.00	-/115/-	2	5
SARABURI-3	SR-3	-/2/-	100.00	-/115/-	1	0
SARABURI-4	SR-4	-/2/-	25.00	-/115/-	1	0
SATTAHIP-1	SH-1	-/2/-	12.50	-/115/-	1	2
SATTAHIP-2	SH-2	-/2/-	25.00	-/115/-	1	0
SAMUTSONGKHRAM	SM	-/2/-	25.00	-/115/-	1	1
SI-RACHA	SC	-/2/-	25.00	-/115/-	1	2
SUPHANBURI	SP	-/2/-	50.00	-/115/-	1	0
TRAT	TR	-/2/-	25.00	-/115/-	1	0
** Subtotal **			2432.50			
** REGION 2						
BURIRUM	BR	-/2/-	50.00	-/115/-	1	1
CHUMPHAE	CPA	-/2/-	32.00	-/115/-	1	1
CHAIYAPHUM	CYP	-/2/-	26.00	-/115/-	1	0
KALASIN	KL	-/2/-	25.00	-/115/-	2	2
KHONKAEN-1	KK-1	-/5/-	50.00	-/115/-	3	9
KHONKAEN-2	KK-2	-/2/-	25.00	-/115/-	2	2
LOEI	LE	-/2/-	25.00	-/115/-	1	0
NAKHONRATCHASIMA-1	NR-1	-/2/-	63.00	-/115/-	3	2
NAKHONRATCHASIMA-2	NR-2	-/2/-	50.00	-/115/-	2	1

Page No. 2
01/01/80

SUBSTATION
SWITCHING DIAGRAM

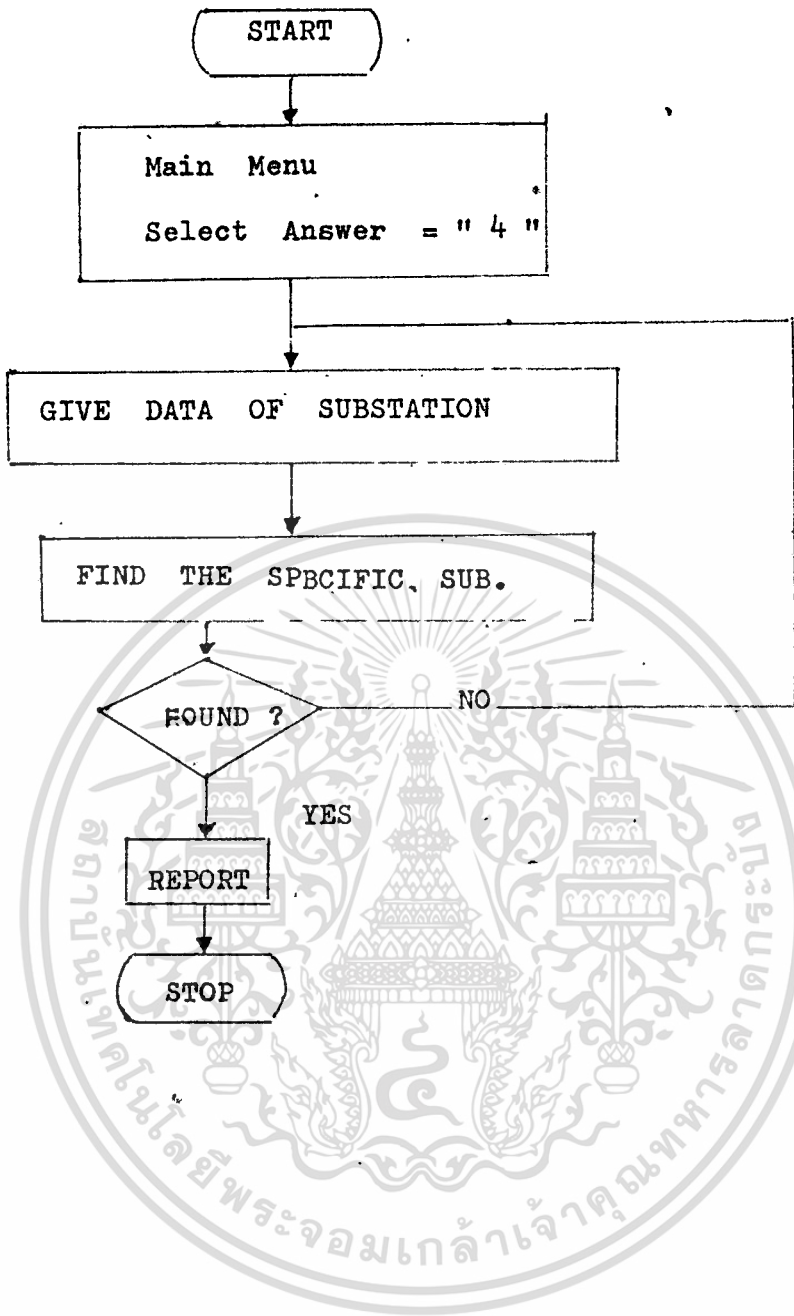
SUBSTATION'S NAME	NICNAME	BUSBAR	POWER	VOLTAGE	IN	OUT
NONGKHAI	NK	-/1/-	25.00	-/115/-	1	1
NUMPHONG	NPO	-/2/-	25.00	-/115/-	2	2
PAKCHONG	PCH	-/2/-	25.00	-/115/-	2	2
ROIET	RE	-/2/-	25.00	-/115/-	2	2
SISAKET	SS	-/2/-	45.00	-/115/-	1	1
SOMDET	SD	-/-/19	18.50	-/-/69	1	0
SURIN	SU	-/2/-	50.00	-/115/-	1	0
UDONTHANI	UD	-/2/-	56.50	-/115/-	2	3
UBONRATCHATHANI	UB	-/2/-	50.00	-/115/-	2	3
** Subtotal **			666.00			
** REGION 3						
BANGLANG	BLG	-/-/19	7.50	-/-/33	0	2
HATYAI-1	HY-1	-/8/-	50.00	-/115/-	0	4
HATYAI-2	HY-2	-/2/-	25.00	-/115/-	2	3
NAKHONSITHAMARAT	NT	-/2/-	50.00	-/115/-	2	3
NARATHIWAT	NW	-/2/-	50.00	-/115/-	1	0
PATTANI	PTN	-/2/-	50.00	-/115/-	1	0
PHANGNGA	PN	-/2/-	13.00	-/115/-	4	3
PHUKET-1	PK-1	-/2/-	50.00	-/115/-	2	1
PHUKET-2	PK-2	-/2/-	25.00	-/115/-	2	0
PHATTALUNG	PU	-/2/-	25.00	-/115/-	3	3
RANONG	RN	-/2/-	25.00	-/115/-	1	0
SADAO	SDO	2/2/-	15.00	132/115/-	1	1
SATUN	STU	-/2/-	25.00	-/115/-		
SONGKHLA	SKL	-/2/-	50.00	-/115/-	1	0
YALA	YL	-/2/-	56.50	-/115/-	2	3
** Subtotal **			517.00			
** REGION 4						
CHIANGMAI-2	CM-2	-/2/2	63.30	-/115/69	2	1
CHIANGRAI	CR	-/2/-	56.50	-/115/-	1	0
CHOMTHONG	CTG	-/2/-	13.30	-/115/-	1	0
KAMPHANGPHET	KP	-/2/-	25.00	-/115/-	1	0
LAMPANG-1	LP-1	-/2/-	31.00	-/115/-	1	2
LAMPANG-2	LP-2	-/2/-	25.00	-/115/-	2	2
LAMPHUN-1	LN-2	-/-/1	10.20	-/-/69	1	1
LAMPHUN-2	LN-2	-/2/-	25.00	-/115/-	2	2
NAN	NA	-/2/-	25.00	-/115/-	1	0
PHICHIT	PC	-/2/-	50.00	-/115/-	1	1
PHETCHABUN	PE	-/2/-	50.00	-/115/-	2	0
PHITSANULOK-1	PL-1	-/2/-	50.00	-/115/-	1	2
PHITSANULOK-2	PL-2	5/2/-	12.50	230/115/-	4	6

ผู้ใช้งานที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อวัตถุประสงค์เท่านั้น ขอสงวนสิทธิ์ในเงื่อนไขและข้อกำหนดการใช้งาน
ผู้ใช้งานที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อวัตถุประสงค์เท่านั้น ขอสงวนสิทธิ์ในเงื่อนไขและข้อกำหนดการใช้งาน

Page No. 2
01/01/86

SUBSTATION
SWITCHING DIAGRAM

SUBSTATION'S NAME	NICNAME	BUSBAR	POWER	VOLTAGE	IN	OUT
NONGKHAI	NK	-/1/-	25.00	-/115/-	1	1
NUMPHONG	NPO	-/2/-	25.00	-/115/-	2	2
PAKCHONG	PCH	-/2/-	25.00	-/115/-	2	2
ROIET	RE	-/2/-	25.00	-/115/-	2	2
SISAKET	SS	-/2/-	45.00	-/115/-	1	1
SOMDET	SD	-/1-/9	18.50	-/169	1	0
SURIN	SU	-/2/-	50.00	-/115/-	1	0
UDONTHANI	UD	-/2/-	56.50	-/115/-	2	3
UBONRATCHATHANI	UB	-/2/-	50.00	-/115/-	2	3
** Subtotal **			666.00			
** REGION 3						
BANGLANG	BLG	-/1-/9	7.50	-/133	0	2
HATYAI-1	HY-1	-/8/-	50.00	-/115/-	0	4
HATYAI-2	HY-2	-/2/-	25.00	-/115/-	2	3
NAKONSITHAMARAT	NT	-/2/-	50.00	-/115/-	2	3
NARATHIWAT	NW	-/2/-	50.00	-/115/-	1	0
PATTANI	PTN	-/2/-	50.00	-/115/-	1	0
PHANGNGA	PN	-/2/-	13.00	-/115/-	4	3
PHUKET-1	PK-1	-/2/-	50.00	-/115/-	2	1
PHUKET-2	PK-2	-/2/-	25.00	-/115/-	2	0
PHATTALUNG	PU	-/2/-	25.00	-/115/-	3	3
RANONG	RN	-/2/-	25.00	-/115/-	1	0
SADAO	SDO	2/2/-	15.00	132/115/-	1	1
SATUN	STU	-/2/-	25.00	-/115/-	1	0
			1	0		
SONGKHLA	SKL	-/2/-	50.00	-/115/-	1	0
YALA	YL	-/2/-	56.50	-/115/-	2	3
** Subtotal **			517.00			
** REGION 4						
CHIANGMAI-2	CM-2	-/2/2	63.30	-/115/69	2	1
CHIANGRAI	CR	-/2/-	56.50	-/115/-	1	0
CHOMTHONG	CTG	-/2/-	13.30	-/115/-	1	0
KAMPHANGPHET	KP	-/2/-	25.00	-/115/-	1	0
LAMPANG-1	LP-1	-/2/-	31.00	-/115/-	1	2
LAMPANG-2	LP-2	-/2/-	25.00	-/115/-	2	2
LAMPHUN-1	LN-2	-/1-/1	10.20	-/169	1	1
LAMPHUN-2	LN-2	-/2/-	25.00	-/115/-	2	2
NAN	NA	-/2/-	25.00	-/115/-	1	0
PHICHIT	PC	-/2/-	50.00	-/115/-	1	1
PHETCHABUN	PE	-/2/-	50.00	-/115/-	2	0
PHITSANULOK-1	PL-1	-/2/-	50.00	-/115/-	1	2
PHITSANULOK-2	PL-2	5/2/-	12.50	230/115/-	4	6



SEARCH PROGRAMME

SBARCH FOR SPBCIRTC SUBSTATION

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

*****
* SEARCH *
*****
SET TALK OFF
USE B:SUBSTATI
STORE .T. TO START
DO WHILE START
  CLEAR
  FIBUS = SPACE(6)
  MAXPOW = 0.00
  MINPOW = 0.00
  FIVOLT = SPACE(12)
  MAXIN = 0
  MININ = 0
  MAXOUT = 0
  MINOUT = 0
  APPEND BLANK
  @ 2,10 SAY " DATA FOR SEARCH"
  @ 6,10 SAY "BUSBAR: " GET FIBUS
  @ 8,10 SAY "MAX POWER(KVA): " GET MAXPOW
  @ 8,40 SAY "MIN POWER(KVA): " GET MINPOW
  @ 10,10 SAY "VOLTAGE(KV): " GET FIVOLT
  @ 12,10 SAY "MAX INCOMING: " GET MAXIN
  @ 12,40 SAY "MIN INCOMING: " GET MININ
  @ 14,10 SAY "MAX OUTGOING: " GET MAXOUT
  @ 14,40 SAY "MIN OUTGOING: " GET MINOUT
  @ 1,8 TO 15,72 DOUBLE
  READ
  DO WHILE .NOT. EOF()
    LOCATE FOR (BUSBAR = FIBUS) .AND. (POWER <= MAXPOW);
    .AND. (POWER >= MINPOW) .AND. (VOLTAGE = FIVOLT);
    .AND. (IN <= MAXIN) .AND. (IN >= MININ);
    .AND. (OUT <= MAXOUT) .AND. (OUT >= MINOUT)
    @ 22,20
    IF .NOT. FOUND()
      @ 18,20 SAY "NO SUCH NAME... PLEASE REENTER"
      WAIT
      EXIT
    ENDIF
    DISPLAY FOR BUSBAR = FIBUS .AND. POWER <= MAXPOW .AND. ;
    POWER >= MINPOW .AND. VOLTAGE = FIVOLT .AND. ;
    IN <= MAXIN .AND. IN >= MININ .AND. OUT <= MAXOUT ;
    .AND. OUT >= MINOUT
    IF EOF()
      EXIT
    ENDIF
    SKIP
  ENDDO
  CLEAR
  YES = "N"
  @20,15 SAY "ANY MORE DATA <Y/N> " GET YES
  READ
  IF UPPER(YES) ="N"
    EXIT
  ENDIF
ENDDO
CLEAR
SET TALK ON
RETURN

```

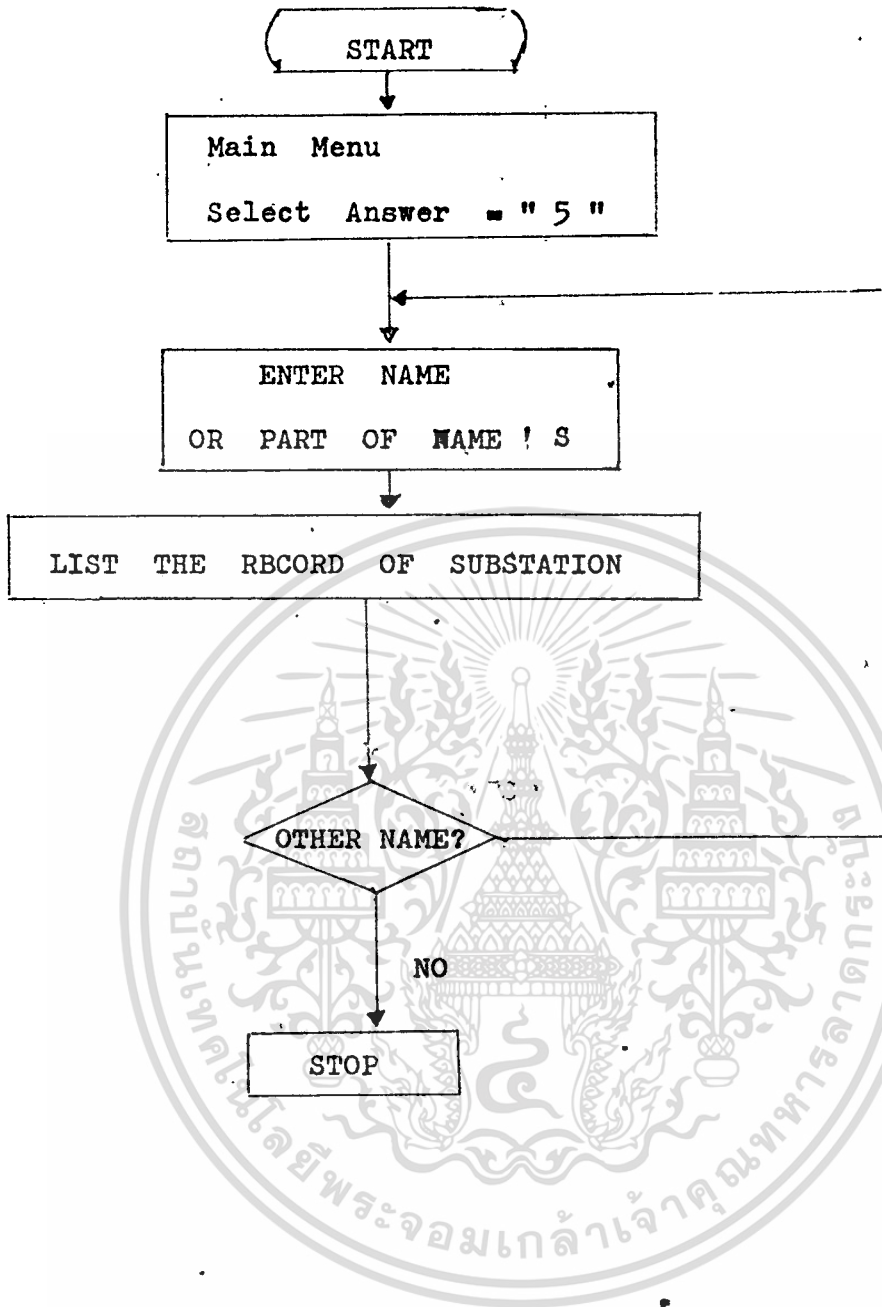
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

หรือบริการใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

DATA FOR SEARCH			
BUSBAR:			
MAX POWER(KVA):	0.00	MIN POWER(KVA):	0.00
VOLTAGE(KV):			
MAX INCOMING:	0	MIN INCOMING:	0
MAX OUTGOING:	0	MIN OUTGOING:	0



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำ



NAME PROGRAMME

SEARCH FROM NAME' S SUBSTATION

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

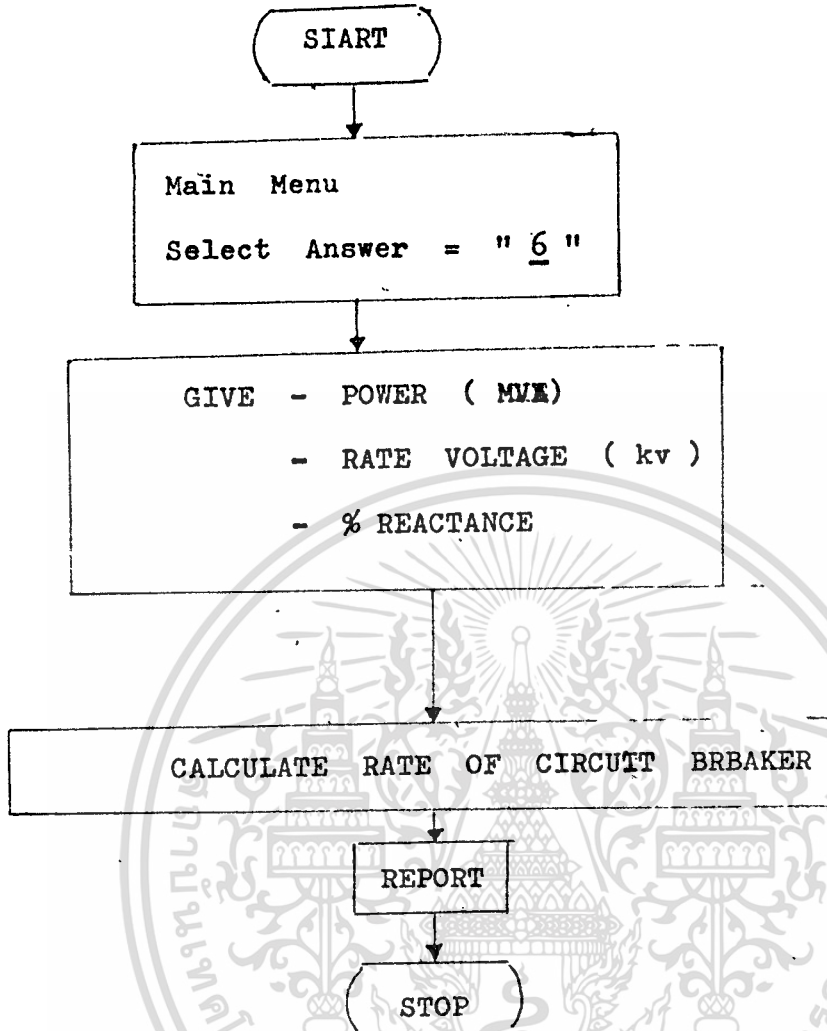
```

*****
* NAME *
*****
SET TALK OFF
USE B:SUBSTATI
CLEAR
STORE .T. TO START
DO WHILE START
  NA=SPACE(18)
  CLEAR
  @ 6,20 SAY "ENTER NAME OR PART OF NAME " GET NA
  READ
  DISPLAY ALL OFF FOR TRIM(NA)$NAME
  WAIT
  CLEAR
  ANS=SPACE(1)
  DO WHILE .NOT. ANS$"YyNn"
    ANS=SPACE(1)
    @ 10,25 SAY "ANY OTHER NAME ?<Y/N> " GET ANS
    READ
  ENDDO
  IF UPPER(ANS)="Y"
    LOOP
  ELSE
    EXIT
  ENDIF
ENDDO
CLEAR
SET TALK ON
RETURN

```

ENTER NAME OR PART OF NAME

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



BREAKER PROGRAMME

FIND THE SPECIRICATION OF CB

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

*****
* BREAKER *
*****
SET TALK OFF
USE B:SUBSTATI
CLEAR
STORE .T. TO START
DO WHILE START
  POW = 0
  VOL = 0
  REAC = 0
  APPEND BLANK
  @ 2,10 SAY "      DATA FOR CIRCUIT BREAKER"
  @ 4,10 SAY "POWER(MVA): " GET POW PICTURE "999.99"
  @ 6,10 SAY "%REACTANCE: " GET REAC PICTURE "99.99"
  @ 8,10 SAY "VOLTAGE(KV): " GET VOL PICTURE "999"
  TEXT

```

```

      80XXX = 230 KV      69XXX = 69 KV
      70XXX = 115 KV      132XXX = 132 KV

```

```

ENDTEXT
@ 1,8 TO 12,66 DOUBLE
READ
@ 15,15
ANS = (POW*100000)/((1.732*VOL*REAC))
@ 15,15 SAY "Current Short Circuit..."
@ 15,45
? ANS
YES = SPACE(1)
@18,15 SAY "ANY MORE DATA <Y/N> " GET YES
READ
IF UPPER(YES) ="N"
  EXIT
ELSE
  CLEAR
  LOOP
ENDIF
ENDDO
SET TALK ON
RETURN

```

```

M
N      DATA FOR CIRCUIT BREAKER
N
N POWER(MVA):      0.00
N
N %REACTANCE:      0.00
N
N VOLTAGE(KV):      0
N
N      80XXX = 230 KV      69XXX = 69 KV
N      70XXX = 115 KV      132XXX = 132 KV
N

```

โลกสารสนเทศที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษานี้เป็นไปอย่างถูกต้องในแง่ของข้อมูลที่ใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สรุปผลและวิจารณ์

ในการเชื่อมต่อ และจัดส่งพลังงานไฟฟ้า ในระบบไฟฟ้ากำลัง สิ่งซึ่งเป็นจุดสำคัญของระบบ คือ ส่วนของสถานีไฟฟ้าย่อย (substation) อันเป็นของการจัดวางอุปกรณ์ทางไฟฟ้า ทั้งอุปกรณ์รับและจัดส่งพลังงานไฟฟ้า รวมกับอุปกรณ์ป้องกัน คาง ๆ โดยคำนึงถึงความเหมาะสมและใหม่ประสิทธิภาพในการใช้งานสูงสุด

การพิจารณาเลือกรูปแบบ และการจัดวางของสถานีไฟฟ้าย่อย เป็นเรื่องที่ต้องละเอียดรอบคอบ และจะต้องมีขั้นตอนในการพิจารณามากมาย งานวิจัยนี้จึงได้นำเอาการจัดเก็บข้อมูลทั้งในส่วนของตัวเลข พิกัด และชนิดของระบบการจัดวางรวมกับข้อมูลที่ เป็นรูปภาพแสดงถึงสัญลักษณ์ทางไฟฟ้า ของสถานีไฟฟ้าย่อยที่มีอยู่เดิมมาช่วยในการพิจารณาเปรียบเทียบ และเป็นแนวทางในการที่จะมีการจัดสร้าง หรือออกแบบสถานีไฟฟ้าย่อยแห่งใหม่

เนื่องจากในปัจจุบัน คอมพิวเตอร์โคมพิวเตอร์มีบทบาทมากขึ้น ในการจัดทำโครงการ คาง ๆ งานวิจัยนี้จึงได้นำโปรแกรมการใช้งานคอมพิวเตอร์มาช่วยในการทำงาน โดยการนำจุดเด่นของโปรแกรม a BASE ในการช่วยเก็บและง่ายในการค้นหาข้อมูล มารวมกับ Auto CAD ซึ่งช่วยในการจัดสร้าง และเก็บรูปภาพ แต่ในส่วนของการแสดงผล ยังขาดความต่อเนื่องอยู่บ้าง ดังนั้นสำหรับการนำไปใช้งานจริงนั้น ควรนำระบบความจำขนาดใหญ่ หรือ Hard Disk มาช่วยในการเก็บข้อมูล และเมื่อมีการเก็บข้อมูลทั้งหมดรวมกันในส่วนเดียวกันก็จะช่วยให้งานแสดงผล ที่รวดเร็ว และต่อเนื่องยิ่งขึ้น

ในปัจจุบัน การใช้ Auto CAD มีการพัฒนารูปแบบเพิ่มมากขึ้นเรื่อย ๆ ทั้งในด้านการสร้างรูปภาพ และการสร้างโปรแกรมช่วย อันเป็นแนวทางที่จะพัฒนางานวิจัยนี้ต่อไปในอนาคต

จากที่กล่าวมาข้างต้น เป็นการนำคอมพิวเตอร์มาช่วยในการออกแบบและจัดสร้าง สถานีไฟฟ้าย่อยในส่วนของการจัดวางทางไฟฟ้า ซึ่งจะเห็นว่ามีคุณค่าอย่าง ยิ่งในการที่จะจัดสร้างระบบไฟฟ้ากำลังต่อไปในอนาคต.

กิจกรรมประกาศ

ขอขอบพระคุณ อาจารย์มณฑล ลีลาจินคาไกรฤกษ์ อาจารย์ที่ปรึกษา ซึ่ง
ได้ให้คำแนะนำ และช่วยเหลือในการแก้ไขหาทาง ๆ อย่างก็ยิ่งตลอดมา

ขอขอบพระคุณ เจ้าหน้าที่ของการไฟฟ้าผลิตแห่งประเทศไทย (กฟผ.)
แผนกควบคุมและสั่งจ่ายพลังงานไฟฟ้าทุกหนที่ให้ความกรุณา ช่วยจัดหาข้อมูล อันเป็นประ
โยชน์ต่อการศึกษาค้นคว้า

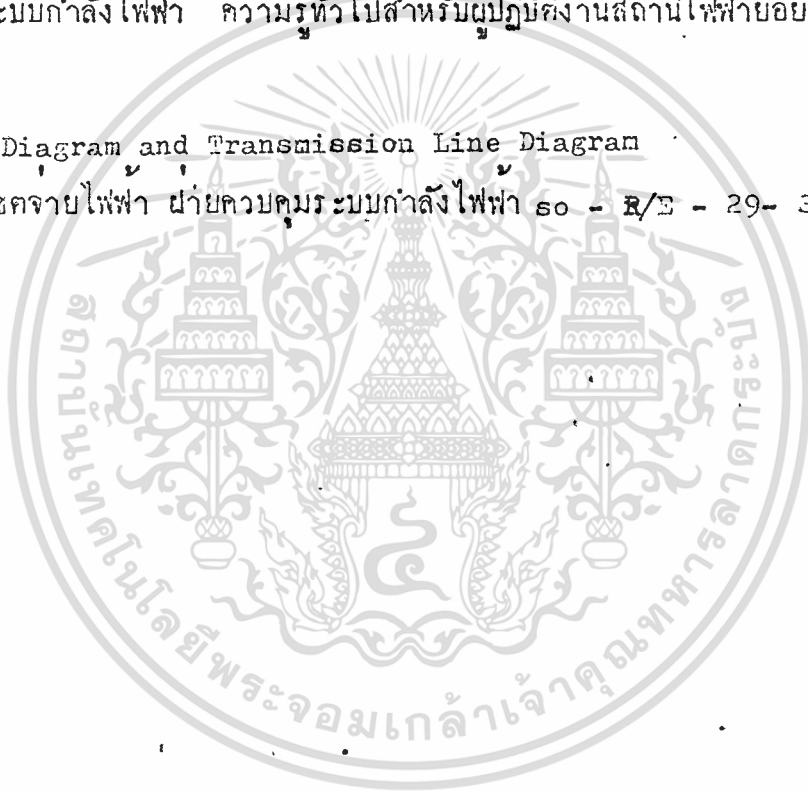
และขอขอบพระคุณ เพื่อน ๆ ทุกคน สำหรับคำแนะนำและความช่วยเหลือ
ทุก ๆ อย่าง



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

หนังสืออ้างอิง

1. M. BRUN = BUISSON; M. BERTHOUX ; M. CLARENCE ; M. CORNU = BEIEX ;
M. DACHON ; M. DESROCHES ; H. HENRY ; L. JUVENELS ; H. LEROY ;
M. TOURNIER , HV AND EHV OPEN SUBSTATION, ELEC 79 , COLLOQUE
INTERNATIONAL.
2. การไฟฟ้าฝ่ายผลิตแห่งประเทศไทย คู่มืออบรมวิชาการ เอกสาร เลขที่ 37/26
3. ฝ่ายควบคุมระบบกำลังไฟฟ้า ความรู้ทั่วไปสำหรับปฏิบัติที่งานสถานีไฟฟ้าย่อย พิมพ์
ครั้งที่ 5
4. Switching Diagram and Transmission Line Diagram
กองควบคุมเซคจ่ายไฟฟ้า ฝ่ายควบคุมระบบกำลังไฟฟ้า so - R/E - 29- ST - 130



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

DATA FOR SEARCH

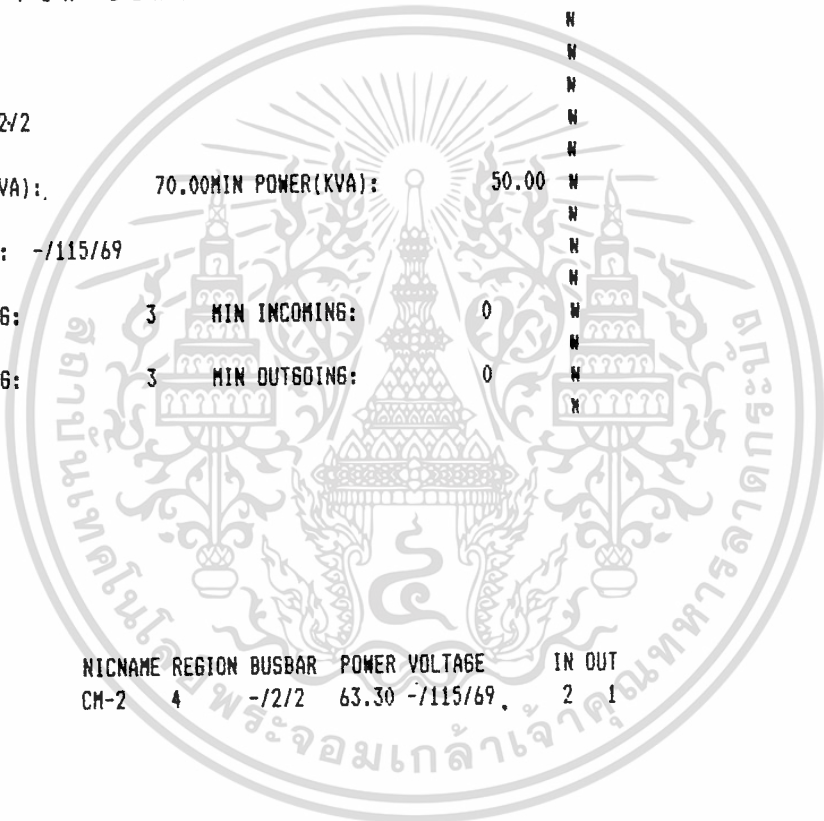
BUSBAR: -/2/2

MAX POWER(KVA): 70.00 MIN POWER(KVA): 50.00

VOLTAGE(KV): -/115/69

MAX INCOMING: 3 MIN INCOMING: 0

MAX OUTGOING: 3 MIN OUTGOING: 0

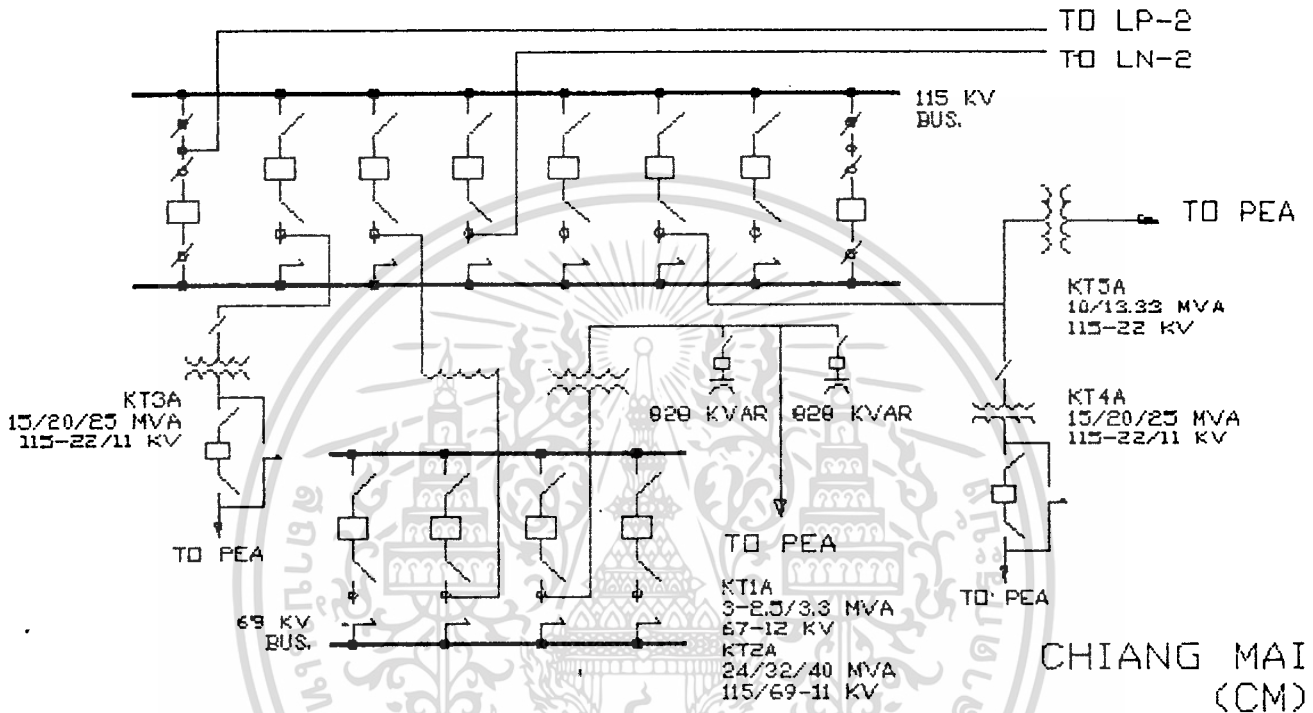


Record#	NAME	NICNAME	REGION	BUSBAR	POWER	VOLTAGE	IN	OUT
67	CHIANGMAI-2	CM-2	4	-/2/2	63.30	-/115/69	2	1

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Layer 0 Snap

-7.1000,-4.5000



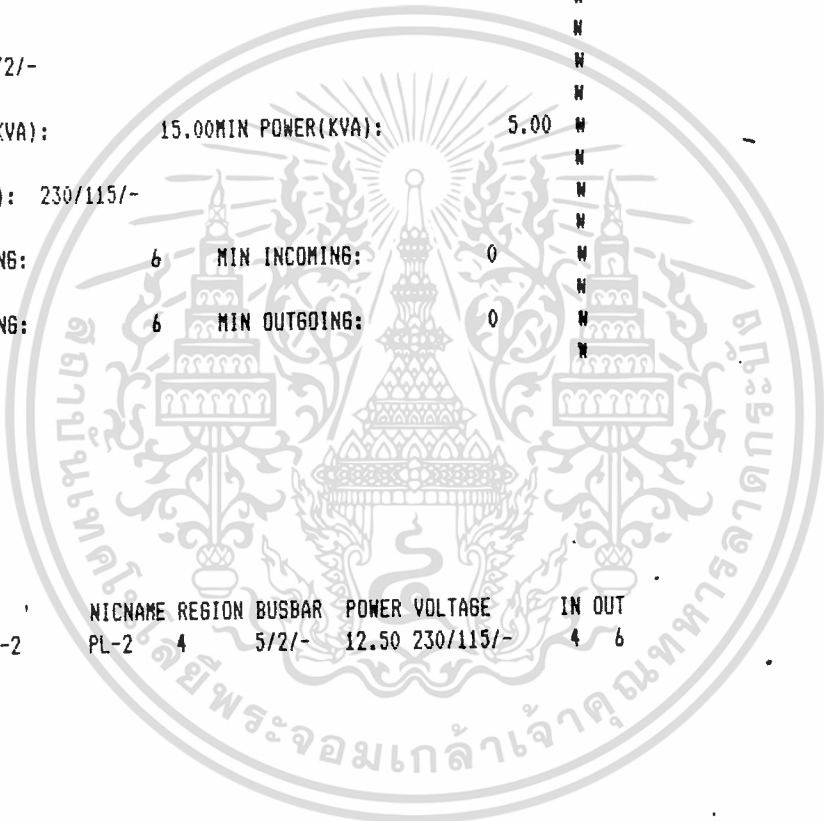
Enter another font file name for style STANDARD (or RETURN for none):
"ACAD.MNU": Can't open file
Enter another menu file name (or RETURN for none): <Grid off>

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

DATA FOR SEARCH

BUSBAR: 5/2/-
 MAX POWER(KVA): 15.00 MIN POWER(KVA): 5.00
 VOLTAGE(KV): 230/115/-
 MAX INCOMING: 6 MIN INCOMING: 0
 MAX OUTGOING: 6 MIN OUTGOING: 0

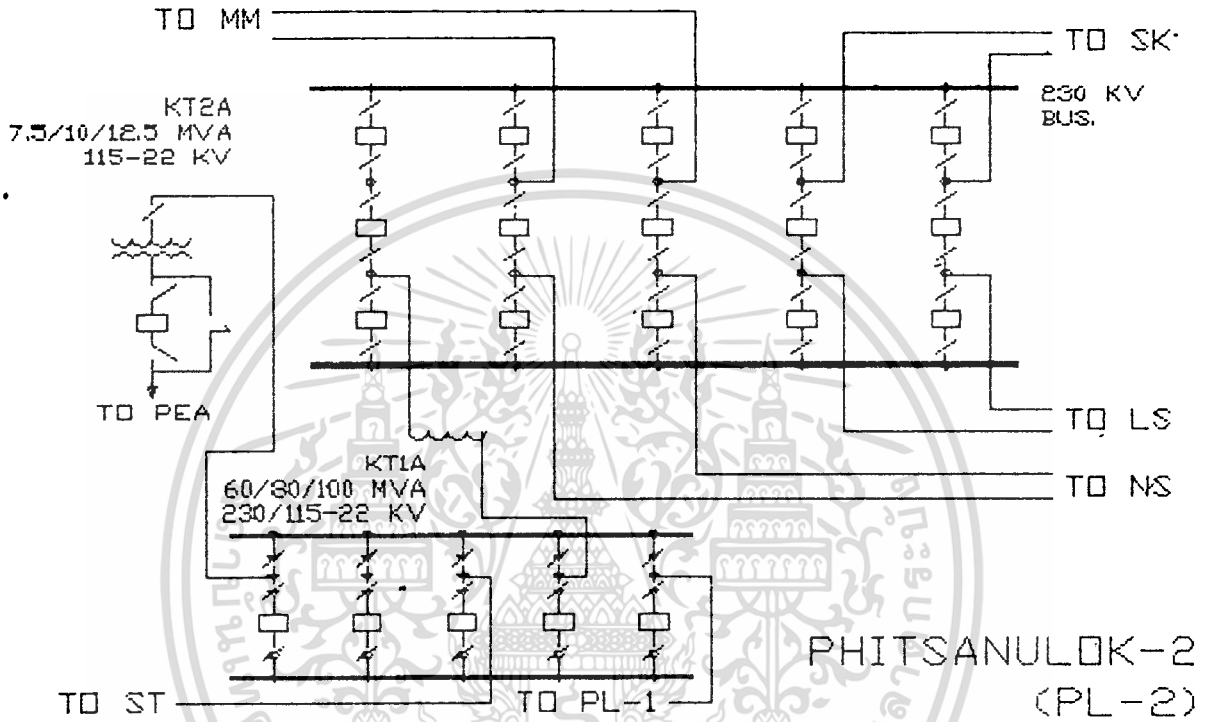
Record#	NAME	NICNAME	REGION	BUSBAR	POWER	VOLTAGE	IN	OUT
79	PHITSANULOK-2	PL-2	4	5/2/-	12.50	230/115/-	4	6



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Layer 0 Snap

-7.1000,-5.0000



Enter another font file name for style STANDARD (or RETURN for none):
"ACAD.MNU": Can't open file
Enter another menu file name (or RETURN for none): <Grid off>

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

DATA FOR SEARCH

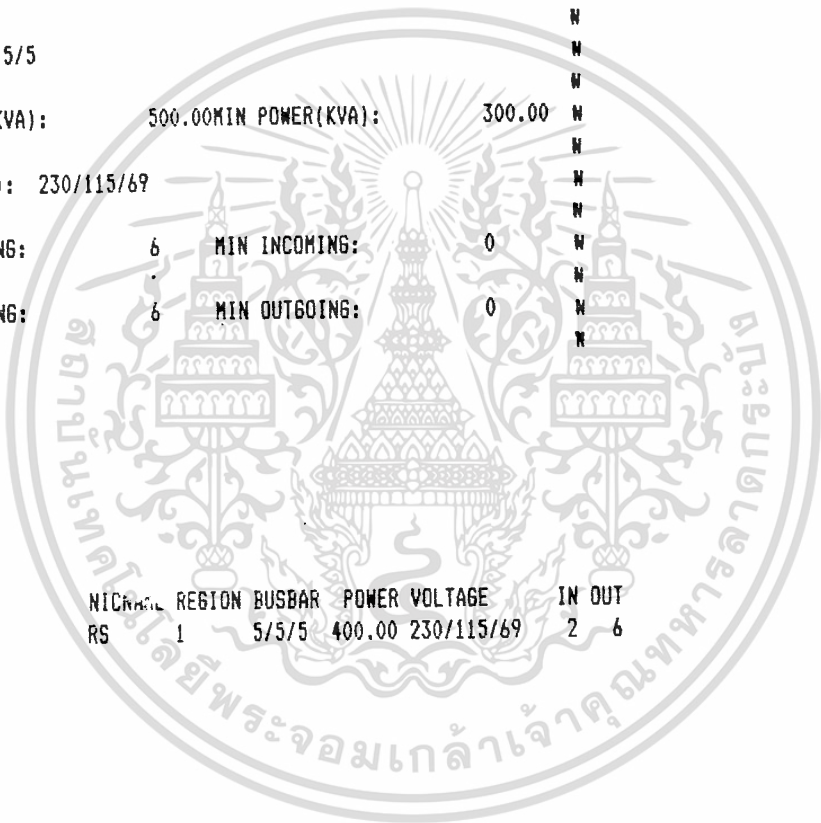
BUSBAR: 5/5/5

MAX POWER(KVA): 500.00 MIN POWER(KVA): 300.00

VOLTAGE(KV): 230/115/69

MAX INCOMING: 6 MIN INCOMING: 0

MAX OUTGOING: 6 MIN OUTGOING: 0

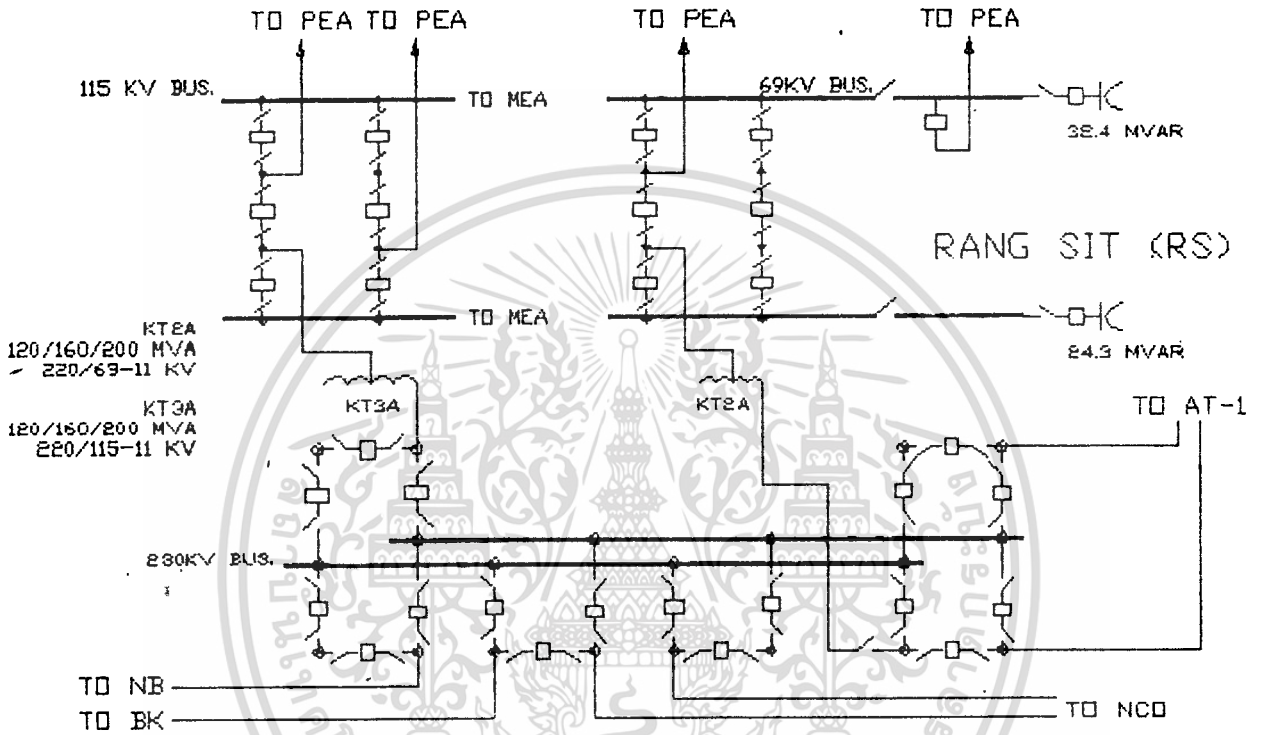


Record#	NAME	NICKNAME	REGION	BUSBAR	POWER	VOLTAGE	IN	OUT
17	RANGSIT	RS	1	5/5/5	400.00	230/115/69	2	6

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

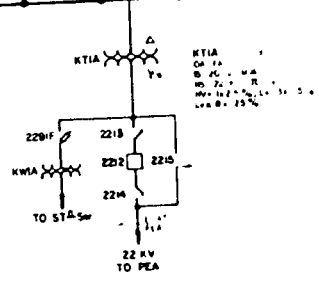
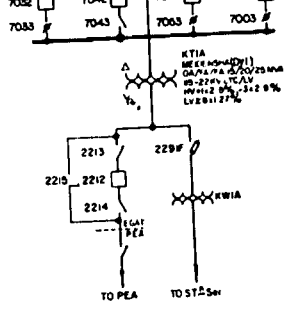
Layer 0 Snap

-10.7000,-6.8000

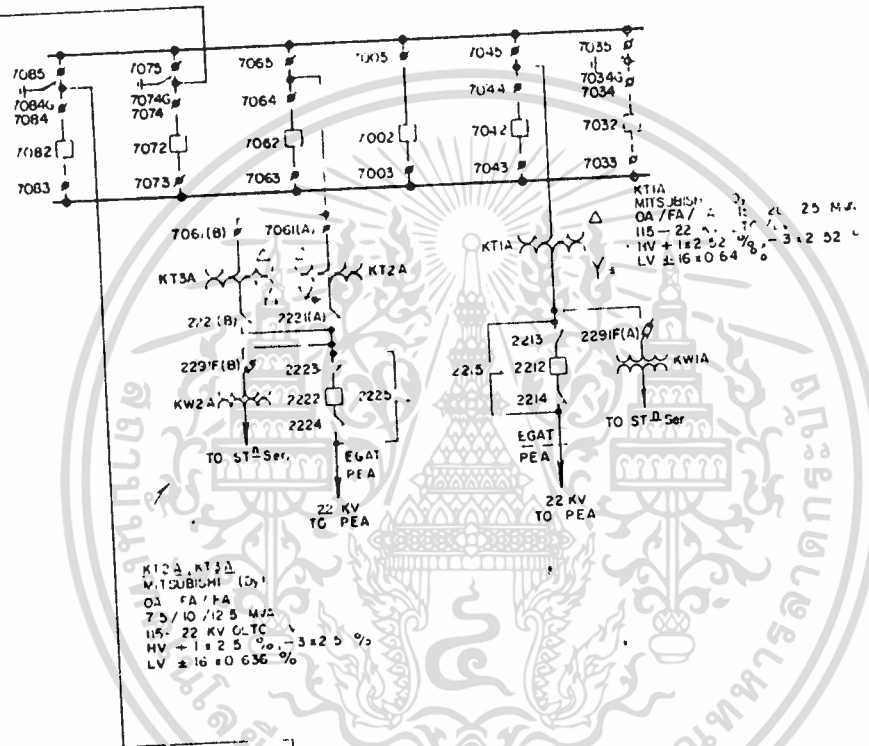


Enter another font file name for style STANDARD (or RETURN for none):
"ACAD.MNU": Can't open file
Enter another menu file name (or RETURN for none): <Grid off>

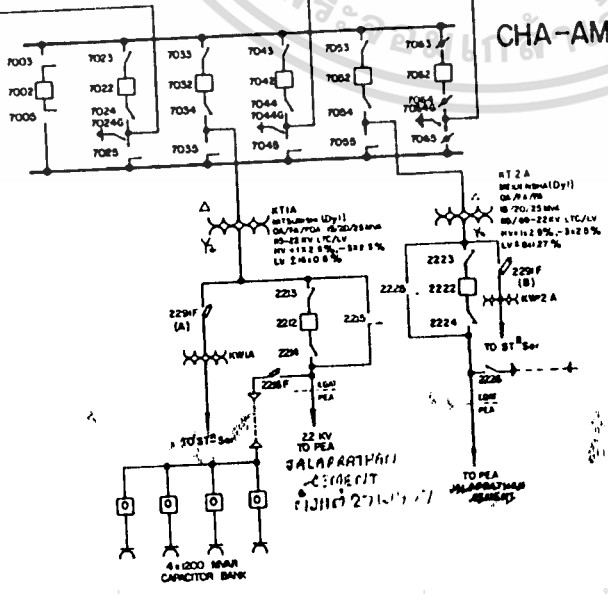
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



PHETCHABURI (PB)



CHA-AM (CA)



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารฉบับนี้เสมอไป

