



ปีการศึกษา 2532

แฟงสาธิตเครื่องคำนวณอิเล็กทรอนิกส์

โดย

นายพรศิลป์ ทวีสุวรรณ 2967 11

นายสุชุม เป้นศรี 2967 18

อาจารย์ที่ปรึกษา

อาจารย์วิริยะ ลองรัตน์

๒๒๖ ๙
๒๒๖ ๙

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ปริญญานิพนธ์ปีการศึกษา 2532

เรื่อง แพงสาธิตเครื่องกำเนิดอิเล็กทรอนิกส์

ผู้จัดทำ นักศึกษากาชาศึกษาเทคโนโลยีการวิศวกรรม

1. นายพรศิลป์ ทวีสุวรรณ

2967 11

2. นายสุชุม แป้นศรี

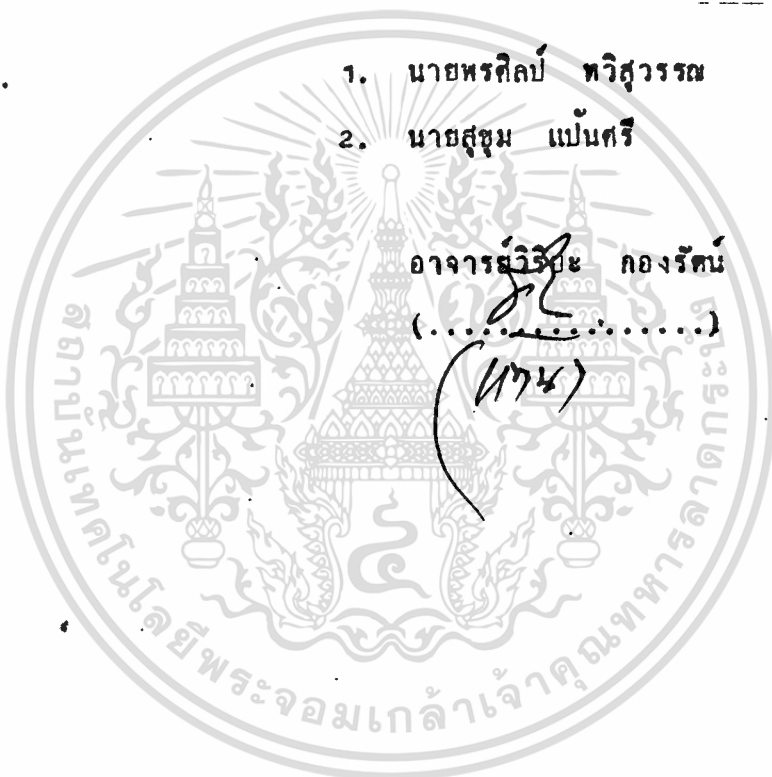
2967 18

อาจารย์วิริยะ กองรัตน์

อาจารย์ที่ปรึกษา

(.....)

(174)



แฟงสาธิตเครื่องคำนวณอิเล็กทรอนิกส์

1. นายพรศิลป์ ทวีสุวรรณ 2967 11
2. นายสุชุม แป้นศรี 2967 18
อาจารย์วิริยะ กองรัตน์ อาจารย์ที่ปรึกษา
ปริญญาโท ปริญญาตรี 2532

บทคัดย่อ

แฟงสาธิตเครื่องคำนวณอิเล็กทรอนิกส์ ออกแบบไว้สำหรับฝึกและสาธิตการทำงานของวงจรอิเล็กทรอนิกส์ ซึ่งใช้ในการบวก ลบ คูณ และหาร ในเครื่องคำนวณอิเล็กทรอนิกส์ทั่ว ๆ ไป สามารถใช้ประกอบการสอนในรายวิชาวงจรดิจิทัล หรืองานบริการเครื่องคำนวณอิเล็กทรอนิกส์เบื้องต้นได้เป็นอย่างดีเพราะผู้ใช้สามารถศึกษาการแปลงข้อมูลการถอดรหัสการเคลื่อนที่ของข้อมูลในแต่ละขั้นตอนได้โดยละเอียด ซึ่งจะเป็นพื้นฐานในการศึกษาการทำงานของระบบการคำนวณทางคณิตศาสตร์ ในเครื่องอิเล็กทรอนิกส์และเครื่องคอมพิวเตอร์ต่อไป



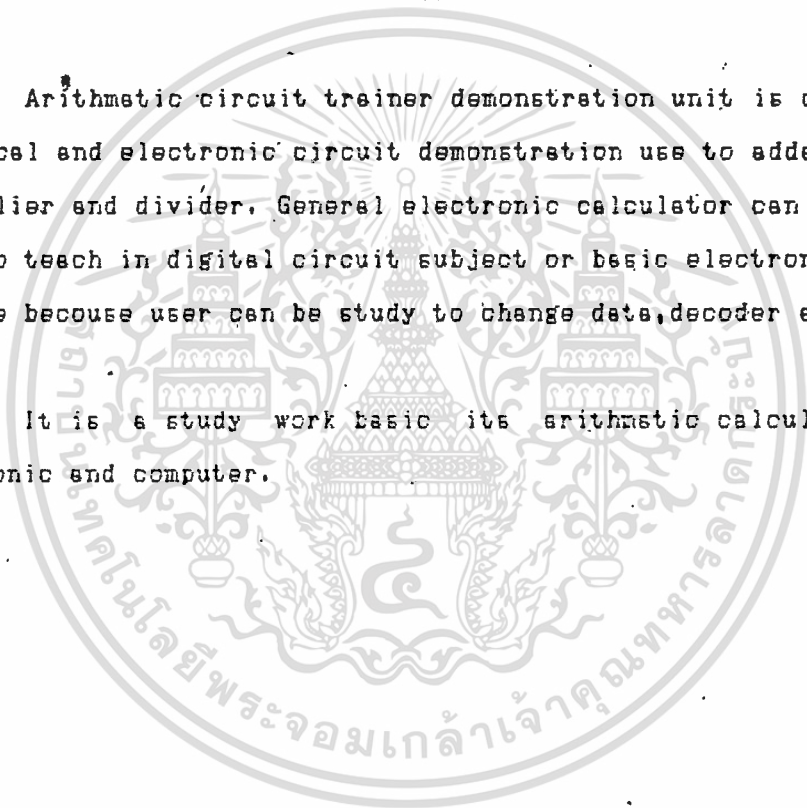
ARITHMETIC CIRCUIT TRAINER DEMONSTRATION UNIT

- | | | |
|----|--------------------|----------------|
| 1. | PORSIN THAVISUVAN | 296711 |
| 2. | SUKHUM PHANSEI | 296718 |
| | VIRIYA KHONGRATANA | ADVISER |
| | COMPOSE | DEGREE OF 1989 |

PERFACE

Arithmetic circuit trainer demonstration unit is designed for practical and electronic circuit demonstration use to adder, subtract, multiplier and divider. General electronic calculator can be combination to teach in digital circuit subject or basic electronic calculator service because user can be study to change data, decoder and shift data

It is a study work basic its arithmetic calculator system electronic and computer.



สารบัญ

	หน้า
บทคัดย่อ	
บทที่ 1 บทนำ	1
บทที่ 2 ทฤษฎีเบื้องต้น	2
2.1 ระบบเลขฐานสอง	2
2.2 การบวกเลขฐานสอง	8
2.3 การลบเลขฐานสอง	11
2.4 การคูณเลขฐานสอง	17
2.5 การหารเลขฐานสอง	18
บทที่ 3 การออกแบบและการคำนวณ	25
3.1 NUMBER KEY UNIT	25
3.2 REGISTOR [E], [E'] UNIT	26
3.3 REGISTOR [M] UNIT	29
3.4 ACCUMULATOR [A] UNIT	31
3.5 ADDER UNIT	31
3.6 DECIMAL INDICATOR UNIT	33
3.7 CONTROL SIGNAL UNIT	35
3.8 POWER SUPPLY	38
บทที่ 4 การทดลองและผลการทดลอง	39
4.1 การทดลองวงจรบวก	39
4.2 การทดลองวงจรลบ	41
4.3 การทดลองวงจรคูณ	44
4.4 การทดลองวงจรหาร	46
บทที่ 5 บทวิจารณ์และสรุป	51
ภาคผนวก	
กิตติกรรมประกาศ	
หนังสืออ้างอิง	

บทที่ 1

แผนผังสาธิตเครื่องคำนวณอิเล็กทรอนิกส์

(ARITHMETIC CIRCUIT TRAINER DEMONSTRATION UNIT)

1.1 บทนำ

ในปัจจุบัน เครื่องคำนวณอิเล็กทรอนิกส์แบบตั้งโต๊ะหรือแบบกระเป๋ากำลังเป็นที่นิยมใช้ในงานทั่วไปอย่างกว้างขวาง การศึกษาการทำงานของวงจรคำนวณทางคณิตศาสตร์เบื้องต้น จึงเป็นเรื่องสำคัญที่จะศึกษาการทำงานของระบบการคำนวณทางคณิตศาสตร์ในเครื่องอิเล็กทรอนิกส์และคอมพิวเตอร์ขนาดใหญ่ได้

แผนผังสาธิตเครื่องคำนวณอิเล็กทรอนิกส์นี้ ออกแบบสำหรับฝึกและสาธิตการทำงานจากวงจรคำนวณทางคณิตศาสตร์ ได้มีวงจรพื้นฐานแต่ละส่วนปรากฏบนแผงทุกส่วน สามารถตรวจสอบการถ่ายเททางข้อมูลได้ทุกขั้นตอน โดยละเอียด ดังนั้น ในการศึกษาโดยแยกฝึกนี้หากผู้เรียนได้ศึกษาผ่านความรู้ทางพื้นฐานเกี่ยวกับวงจรดิจิทัลมาแล้ว ก็จะทำให้เข้าใจได้ง่ายยิ่งขึ้น

แผนผังสาธิตนี้ประกอบด้วยภาคที่ทำหน้าที่คำนวณทางคณิตศาสตร์เป็นส่วน ๆ เชื่อมโยงถึงกันบนแผงสาธิตทั้งหมดอย่างชัดเจนสามารถตรวจสอบการทำงานได้โดยง่าย โดยที่สัญญาณอินพุตจะใช้รหัสเลขฐานสิบ (DECIMAL CODE) ผลลัพธ์ที่ได้สามารถแสดงออกทั้งในรูปทางเลขฐานสิบและรหัสไบนารีโดยมีอุปกรณ์แสดงผลเป็น แอล ซี ดี แสดงผลทางข้อมูลที่อยู่ในรีจิสเตอร์แต่ละตัวเป็นเลข "1" หรือ "0" เพื่อให้สามารถเข้าใจการถ่ายเทของข้อมูลในลักษณะทางโลจิกหรือระบบดิจิทัลได้ง่าย

แผนผังสาธิตนี้การคำนวณทางคณิตศาสตร์ทำโดยการเปลี่ยนเลขรหัส เดซิมาลหรือเลขฐานสิบ 1 หลัก ("0" ถึง "9") เป็นรหัสไบนารี (5 บิต) การบวกจะใช้วิธีเลื่อนบิตค่าสุด 1 บิต (วิธีบวกแบบอันดับ) โดยบวกเลขรหัสฐานสิบได้ 1 หลัก ($0 + 0 = 0$ ถึง $9 + 9 = 18$) จะคำนวณได้จนกระทั่งผลบวกเป็น 19 การลบจะใช้วิธีการเปลี่ยนเลขตัวลบเป็นเลขบวกคอมพลีเมนต์ (2'S COMPLIMENT) โดยจะลบตัวเลขฐานสิบหนึ่งหลัก ($0 - 9 = -9$ ถึง $9 - 0 = 9$) จะคำนวณได้จนกระทั่งผลลัพธ์เป็น -15 การคูณใช้วิธีการบวกโดยเลื่อนข้อมูลตัวคูณไปทางขวามือทีละบิตโดยจะคูณตัวเลขฐานสิบหนึ่งหลัก ($0 \times 0 = 0$ ถึง $9 \times 9 = 81$) ได้สูงสุด 7 บิต สำหรับวิธีการหารโดยการเลื่อนข้อมูลที่เป็นตัวหารไปทีละบิต โดยจะหารตัวเลขฐานสิบหนึ่งหลัก ($0 - 1 = 0$ ถึง $9 - 1 = 9$) ผลการหารจะแสดงผลลัพธ์ที่ได้และจำนวนเศษที่เหลือ

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

เลขฐานสิบ	เลขฐานสอง
0	0000
1	0001
2	0010
3	0011
4	0100
5	0101
6	0110
7	0111
8	1000
99	1001
10	1010

ตารางที่ 2.1 แสดงเลขฐานสิบและเลขฐานสอง

2.2 การบวกเลขฐานสอง

การบวกเลขฐานสองก็เช่นเดียวกับการบวกเลขฐานสิบกล่าวคือ เป็นกระบวนการนับ แต่การบวกเลขฐานสองจะง่ายกว่าเพราะมีสัญลักษณ์เพียง 2 ตัวคือ 0 กับ 1 นั่นกฎการบวกมีเพียง 4 ข้อ คือ

1. กรณี $0+0$ ได้ผลลัพธ์ = 0 ไม่มีตัวทด
2. กรณี $0+1$ = 1
3. กรณี $0+0$ = 1
4. กรณี $1+1$ = 0 ตัวทด 1

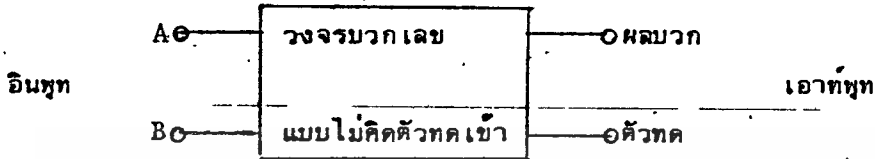
ในกรณีที่เป็นการบวกเลขหลายหลัก ตัวทดในหลักค่าที่ใดต้องนำไปคิดในการบวกหลักสูงกว่าที่อยู่ติดไป ตัวอย่างเช่น การบวก 1011 และ 110 เราแสดงได้ดังนี้

เลขฐานสอง	เลขฐานสิบ
+1 11	ตัวทด
10 11	ตัวตั้ง
+	11
<u>110</u>	ตัวบวก
	<u>6</u>

1000 1 ผลลัพธ์ 17

2.2.1 วงจรบวกเลขแบบไม่ถักตัวทศเข้า

วงจรบวกเลขแบบไม่ถักตัวทศเข้า หรือวงจรบวกเลขนี้เป็นวงจรที่ใช้บวกเลขฐานสองขนาด 1 บิต สองจำนวนเข้าด้วยกัน ผลลัพธ์ที่ได้มีค่าผลบวกและตัวทศที่เกิดระหว่างการบวกเป็นบิตคอกิโตะแกรมที่ติดตั้งรูปที่ 2.1



รูปที่ 2.1 บล็อกคอกิโตะแกรมของวงจรมบวกเลขไม่ถักตัวทศเข้า

การทำงานของวงจรมบวกเลขจะเป็นไปตามกฎการบวกเลขของเลขฐานสองดังนี้

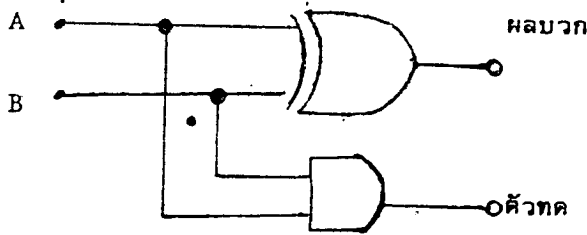
1. เมื่อ $A=0$ และ $B=0$
ผลบวก = 0 ตัวทศ = 0
2. เมื่อ $A=0$ และ $B=1$
ผลบวก = 1 ตัวทศ = 0
3. เมื่อ $A=1$ และ $B=0$
ผลบวก = 1 ตัวทศ = 0
4. เมื่อ $A=1$ และ $B=1$
ผลบวก = 0 ตัวทศ = 1

จากการบวกเลขทั้ง 4 กรณี เราสามารถเขียนเป็นตารางความจริงได้ดังนี้

ตารางที่ 2.2

อินพุต		เอาต์พุต	
ตัวตั้ง	ตัวบวก	ผลบวก	ตัวทศ
0	0	0	0
0	1	1	0
1	0	1	0
1	1	0	1

เราสามารถแสดงวงจรครุทสำหรับ ตาราง 2.2 ได้ดังรูปที่ 2.2 ซึ่งมีวงจรมบวกเลข



รูปที่ 2.2 วงจรบวกเลขไม่กติก้าวดเข้า

การทำงานของวงจรในรูป 2.2 จะเป็นไปตามตารางความจริงในตารางที่ 2.2 เช่น เมื่อ $A=0$ และ $B=1$ ค่าผลบวก = 1 และ ค้าวด = 0 เป็นต้น

เราเขียนสมการของการบวกเลขจากตารางความจริงหรือจากวงจรได้ดังนี้

$$\text{ผลบวก} = \bar{A}B + A\bar{B} = A \oplus B$$

$$\text{ค้าวด} = AB$$

2.2.2 วงจรบวกเลขกติก้าวดเข้า

วงจรวกเลขที่กล่าวมาในตอน 2.2.1 เป็นวงจรวกเลขที่เราไม่กติก้าวดเข้าที่อาจมีเข้ามาจากอินพุตในการบวกเลขนั้นเราต้องคำนึงถึงค้าวดที่อาจมีมาจากหลักที่ต่ำกว่าด้วย ดังเช่น เมื่อเรบวก 111 กับ 101 เข้าค้าวดกันจะได้

$$\begin{array}{r} 111 \\ + 101 \\ \hline 1100 \end{array}$$

ในการบวกนั้น หลักทางขวาสุด

$$1 + 1 = 0 \text{ ทค } 1 \text{ (ไม่มีค้าวดเข้า)}$$

ในหลักถัดไปเราต้องนำเอาค้าวดที่เกิดจากการบวกในหลักก่อนนั้นมารวมค้าวดจะได

$$1 + 0 + 1 = 0 \text{ ทค } 1$$

การบวกหลักสุดท้าย (ซ้ายมือสุด) ก็ต้องนำเอาค้าวดที่เกิดในการบวกหลักกลางคือ 1 มารวมค้าวดได้

$$1 + 1 + 1 = 0 \text{ ทค } 1$$

ค้าวดสุดท้ายเขียนลงข้างหน้า ของผลลัพธ์ก็จะไดค้าวดคือ 1100

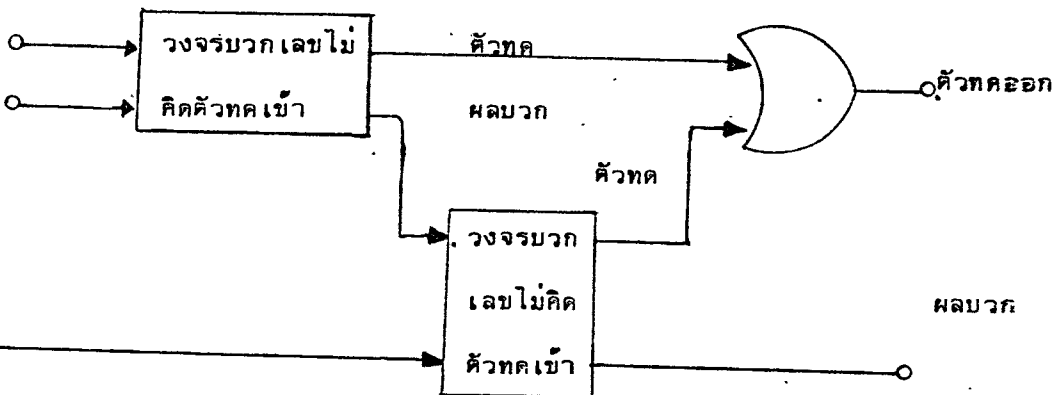
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนลิขสิทธิ์ไว้สำหรับใช้ในวงจำกัดเท่านั้น การนำเอกสารนี้ไปเผยแพร่โดยไม่ได้รับอนุญาตถือว่าผิดกฎหมาย
ดังนั้นในการบวกเลขฐานสองขนาดมากกว่า 1 บิต สองจำนวนนั้น เราจำเป็นต้องมีวงจรที่สามารบวกเลขได้ครั้งละสามจำนวน (สามบิต) เพื่อใช้ในการบวกเลขตั้งแต่หลัก

ที่สองนับจากทางขวา วงจรที่ใช้ในการบวกเลขดังกล่าวนี้มีชื่อว่า วงจรบวกเลขแบบติดตัว
 ทดเข้า (Full Adder) ซึ่งการทำงานของวงจรจะเป็นไปตามตารางความจริงในตาราง
 2.3 เมื่อ A และ B เป็นเลขที่จะบวกกัน และ C_i เป็นตัวทดจากหลักต่ำกว่า S เป็นผลบวก
 และ C_o เป็นตัวทดที่เกิดจากการบวก

การสร้างวงจรสำหรับตารางความจริงในตาราง 2.3 ก็สามารถทำได้โดย
 การเขียนสมการบูลีน แล้วสร้างวงจรถามสมการ-ผลหากพิจารณาให้ดี แล้วจะเห็นว่าเรา
 สามารถใช้วงจรบวกเลขแบบไม่ติดตัวทดเข้าสองตัวกับออร์เกตหนึ่งตัวประกอบขึ้นสร้างเป็น
 วงจรบวกเลขติดตัวทดเข้าไปได้ดังรูป 2.3

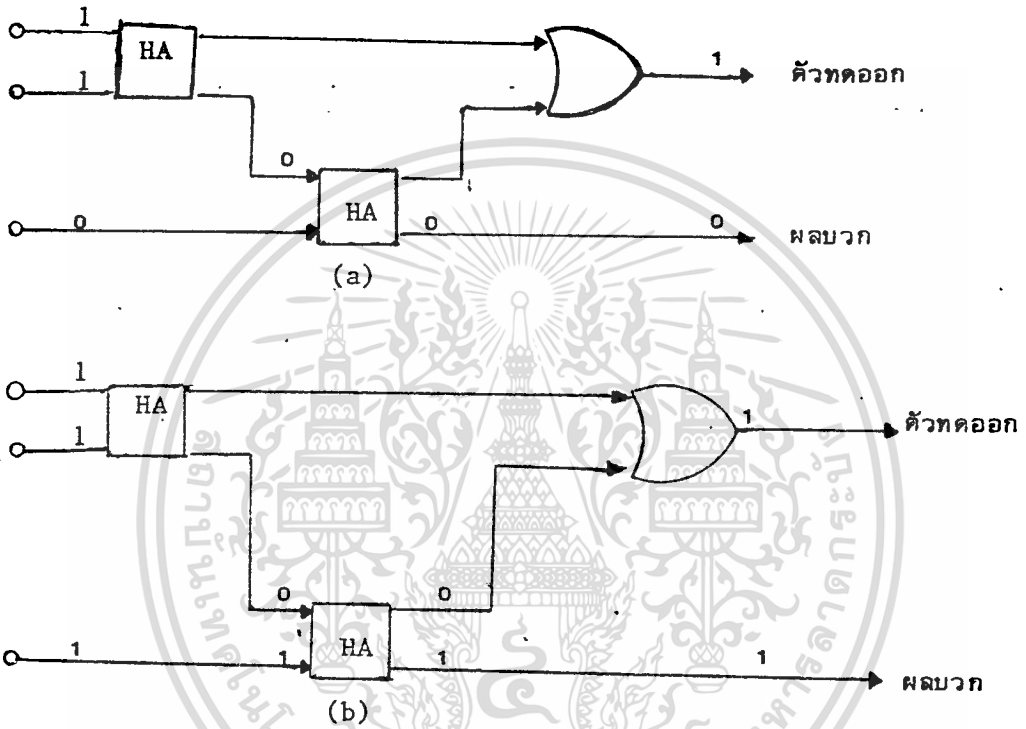
อินพุต			เอาต์พุต	
A	B	C_i	S	C_o
0	0	0	0	0
0	0	1	1	0
0	1	0	1	0
0	1	1	0	1
1	0	0	1	0
1	0	1	0	1
1	1	0	0	1
1	1	1	1	1

ตาราง 2.3 ตารางความจริงของวงจรบวกเลขติดตัวทดเข้า



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น **รูปที่ 2.3** วงจรบวกเลขติดตัวทดเข้า

ตัวอย่างการทำงาน เมื่อ $A = 1$ $B = 1$ และ $C_i = 0$ เราอธิบายการทำงานได้ดังรูป 2.4 (a) เอาท์พุทของวงจรมวลเลขไม่กติกตัวทศเข้าตัวแรกมีค่าตัวทศเป็น 1 และผลบวกเป็น 0 สำหรับ วงจรมวลเลขตัวที่ 2 มีค่าตัวทศ = 1 และผลบวก = 0 ค่าตอบคือ 0 ทศ 1 หรือกรณี $A = 1$ $B = 1$ $C = 1$ นั้นแสดงดังในรูป 2.4 (b) ซึ่งจะได้ค่าผลบวก = 1 และตัวทศ = 1



รูปที่ 2.4 แสดงตัวอย่างการบวกเลข

หากเราแทนค่า A, B และ C_i สำหรับทุก ๆ กรณีก็จะได้อเอาท์พุทออกมาถึง

แสดงในตาราง 2.3

2.2.3 ทฤษฎีการบวกเลขไบนารี

การบวกเลขตัวซริสไบนารีสามารถทำได้ 2 วิธี คือการบวกแบบขนาน

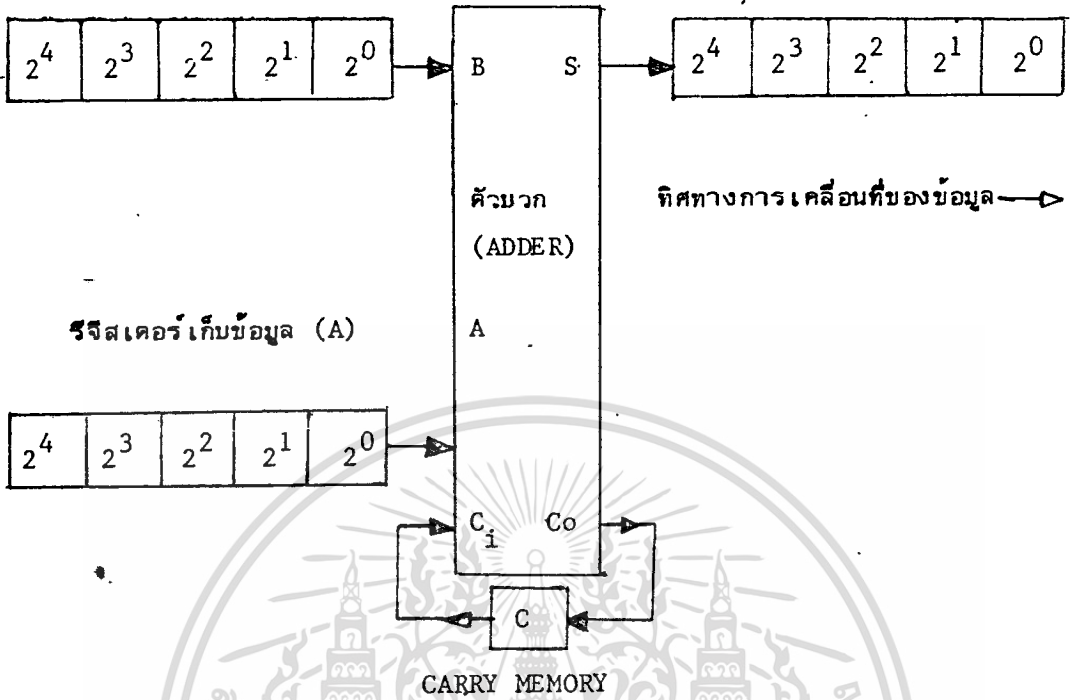
(PARALLEL) และการบวกแบบอินคัม (SERIAL) สำหรับแหล่งสาริตนี้ใช้วิธีชวคแบบอินคัม

ซึ่งจะทำให้เข้าใจการทำงานของวงจรไค้ง่าชกว่า วิธีชวคแบบขนาน หังการชวคเลขไบนารี

แบบอินคัมแสดงดังรูป 2.5

รีจิสเตอร์เก็บข้อมูล (B)

รีจิสเตอร์เก็บผลลัพธ์ (Y)



รีจิสเตอร์เก็บข้อมูล (A)

รูปที่ 2.5 พังการบวกเลขไบนารีแบบอันดับ

วงจรวกแบบอันดับเบื้องต้น ประกอบด้วยรีจิสเตอร์เก็บข้อมูลตัวเลขสอง

จำนวนที่จะมาบวกกันคือ รีจิสเตอร์ เอ และรีจิสเตอร์ บี ตัวบวกหรือวงจรวก (ADDER)

หน่วยความจำสำหรับเก็บตัวหค (CARRY MEMORY) (C) และรีจิสเตอร์สำหรับเก็บผลลัพธ์

(Y)

การบวกแบบอันดับทำได้โดยการเลื่อนข้อมูลในรีจิสเตอร์เอ และรีจิสเตอร์ บี มาทางขวามือทีละบิต เริ่มตั้งแต่บิตต่ำสุด บ้อนเข้าวงจรวก ผลลัพธ์ของการบวกที่ได้จะนำไปเก็บไว้ในรีจิสเตอร์เก็บผลลัพธ์ (Y) การบวกจะทำได้เช่นนี้เรื่อย ๆ ไปจนครบทุกบิต

ตัวอย่าง เช่น ในระบบเลขฐานสิบ $7 + 3 = 10$ สามารถเขียนเป็นเลขรหัสไบนารีได้เป็น

$$\begin{array}{rcccl}
 0111 & + & 0011 & = & 1010 \\
 (A) & & (B) & & (Y) \text{ or } (S)
 \end{array}$$

การบวกจะทำได้หนึ่งบิต เริ่มตั้งแต่บิตที่ 2^0 ของข้อมูลในรีจิสเตอร์ (เอ)

และ (บี) และจบลงที่บิต 2^3 ขบวนการบวกเลขแต่ละบิตก็ได้จากตารางที่ 2.4 ประกอบ

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางที่ 2.4 ตารางการบวกเลขไบนารี (7 + 3 = 10)

บิตที่		2^3	2^2	2^1	2^0
อินพุต	ข้อมูลในรีจิสเตอร์ A	0	1	1	1
	ข้อมูลในรีจิสเตอร์ B	0	0	1	1
	ตัวทคอินพุต (C_i)	1	1	1	0
เอาต์พุต	ตัวทคเอาต์พุต (C_o)	0	1	1	1
	ผลรวม (S)	1	0	1	0

ข้อมูลที่อินพุตของวงจรวก (ADDER) คือ ข้อมูลใน A, B และตัวทค C_i โดยมีตัวทคเอาต์พุต (C_o) และผลลัพธ์ (S) เป็นเอาต์พุต ข้อมูลตัวทคเอาต์พุต (C_o) จะถูกถ่ายเทไปยังอินพุตใหม่ เพื่อเป็นตัวทคอินพุต (C_i) สำหรับบิตถัดไป เริ่มต้นที่บิต 2^0 ข้อมูลในรีจิสเตอร์ A และ B เป็น "1" และข้อมูลใน C_i เป็น "0" ดังนั้นผลบวกที่เอาต์พุตของวงจรวกจะเป็น

$$S = 1 + 1 + 0 = 0 \text{ (ทค "1")}$$

$$C_o = 1$$

เมื่อข้อมูลในบิตถัดไปถูกเลื่อนเข้ามา เพื่อบวกบิตถัดไป คือ บิตที่ 2^1 ข้อมูลใน C_o จะถูกถ่ายเทไปให้กับ C_i เพื่อเป็นอินพุตของวงจรวกด้วย ดังนั้นผลลัพธ์ที่เอาต์พุตของวงจรวกในบิตที่ 2^1 จะเป็น

$$S = 1 + 1 + 1 = 1 \text{ (ทค "1")}$$

$$C_o = 1$$

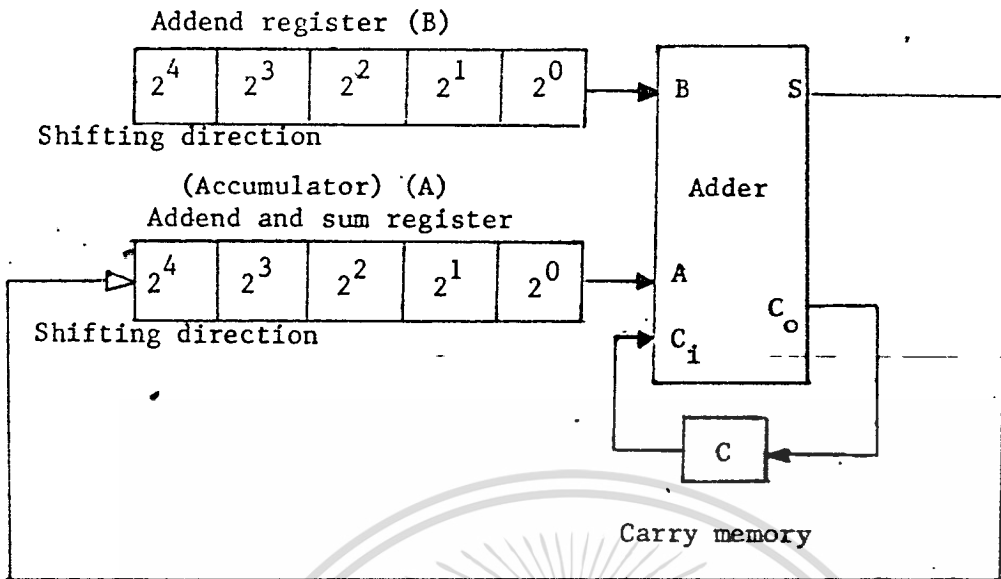
ข้อมูลใน C_o จะถูกถ่ายเทไปยัง C_i สำหรับการบวกในบิตถัดไปเช่นนี้เรื่อย ๆ จนถึงบิตที่ 2^3

การใช้รีจิสเตอร์ A เป็นตัวเก็บผลลัพธ์

วิธีการบวกดังแสดงในแผนผังรูปที่ 2.5 จะต้องใช้รีจิสเตอร์กับข้อมูลถึง 3 ตัว เพราะเราสามารถประหยัคจำนวนรีจิสเตอร์ได้โดยการป้อนข้อมูลที่เป็นผลลัพธ์จากวงจรวกเข้าแทนที่ข้อมูล ที่ว่างอยู่ในรีจิสเตอร์ เอ ดังนั้นรีจิสเตอร์ เอ จึงทำหน้าที่เป็นรีจิสเตอร์เก็บตัวเลขที่จะบวก และเก็บข้อมูลที่เป็นผลลัพธ์ด้วย เราจึงเรียกรีจิสเตอร์ เอว่าแอคคิวมูลเตเตอร์

(ACCUMULATOR) ดังแสดงในรูปที่ 2.6

ไม่ว่าการณ์ใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 2.6 ฟังการบวกแบบอินคัมโดยใช้แอดคิวมูลเตอร์

การใช้รีจิสเตอร์ เอ เป็นแอดคิวมูลเตอร์ทำให้เราสามารถบวกหลาย ๆ จำนวน ต่อเนื่องกันไปได้ ตัวอย่างเช่น ต้องการบวกเลข $1 + 2 + 5 = 8$ สามารถทำได้ ดังนี้

- | | | |
|----|--|---------|
| 1. | ตั้งบิตข้อมูลในแอดคิวมูลเตอร์เป็นศูนย์ | 00000 |
| 2. | ใส่ข้อมูลเลข 1 เป็นรหัสไบนารี ในรีจิสเตอร์ บี | 0000 1 |
| 3. | บวกเลขจำนวนในข้อ 1 และข้อ 2 เป็นตัวขกกันจะได้
ผลลัพธ์ในแอดคิวมูลเตอร์เป็น $(0 + 1 = 1)$ | 0000 1 |
| 4. | ใส่ข้อมูลเลข 2 เป็นรหัสไบนารีลงในรีจิสเตอร์ บี | 000 10 |
| 5. | บวกเลขจำนวนในข้อ 3 และข้อ 4 เข้าด้วยกัน จะได้
ผลลัพธ์ในแอดคิวมูลเตอร์เป็น $(1 + 2 = 3)$ | 000 11 |
| 6. | ใส่ข้อมูลเลข 5 เป็นรหัสไบนารีลงในรีจิสเตอร์ บี | 00 10 1 |
| 7. | บวกเลขจำนวนในข้อ 5 และข้อ 6 เข้าด้วยกันจะได้
ผลลัพธ์ในแอดคิวมูลเตอร์เป็น $(3 + 5 = 8)$ | 0 1000 |

การคำนวณโดยใช้แอดคิวมูลเตอร์ จำนวน 5 บิต สามารถแสดงตัวเลขได้สูง
 สุดถึง "11111" หรือ "31" แต่วงจรแปลงรหัสไบนารีเป็นเลขฐานสิบจะจำกัดไว้ เพียงเลข
 "19" เท่านั้นดังนั้น ผลลัพธ์ที่แสดงเป็นเลขฐานสิบจึงจำกัดไว้เพียง "19" เท่านั้น แต่ข้อมูลที่เป็น
 เลขไบนารีจะสามารถแสดงได้ถึงเลขจำนวนเท่ากัน "31" ในระบบเลขฐานสิบ

2.3 การลบเลขฐานสอง

กฎการลบเลขฐานสอง มี 4 กฎ คือ

1. กรณี 0-0 ผลต่าง = 0 ไม่มีตัวยืม
2. กรณี 1-1 ผลต่าง = 0 "
3. กรณี 1-0 ผลต่าง = 0 "
4. กรณี 0-1 ผลต่าง = 1 ตัวยืม = 1

ตัวยืมในที่นี้เป็นค่าที่เกิดจากกรณีตัวเลขมีค่ามากกว่าตัวตั้งตัวตั้งต้องไปยืมจากตัวตั้งในหลักสูงกว่ามือสุดคิไปมา ตัวอย่างเช่น 111 ออกจาก 1011 แสดงได้ดังนี้

เลขฐานสอง		เลขฐานสิบ
-1	ตัวยืม	-1
1011	ตัวตั้ง	11
-	ตัวลบ	-7
<u>1111</u>		
0100	ผลต่าง	4

นอกจากการลบโดยวิธีดังกล่าวนี้แล้วเรายังมีวิธีการลบแบบคอมพลิเมนต์ เช่นเดียวกับในกรณีการลบเลขฐานสองนั้นมีสองชนิด คือ

1. คอมพลิเมนต์ ของ 1 (ONE'S Complement)
2. คอมพลิเมนต์ ของ 2 (TWO'S Complement)

ค่าคอมพลิเมนต์ของ 1 ของเลขฐานสองใด ๆ ก็คือค่าผลต่างที่เกิดจากการลบเลขฐานสองนั้นแต่ละคิิจิตจากค่า 1 ดังเช่น ค่าคอมพลิเมนต์ของ 10110 ก็คือ 11111

$$-10110 = 01001$$

ค่าคอมพลิเมนต์ของ 2 ของเลขฐานสองใด ๆ ก็คือค่าคอมพลิเมนต์ของ 1 ของเลขฐานสองนั้นบวกด้วย 1 ฉะนั้นคอมพลิเมนต์ของ 2 ของเลข 10110 ก็คือ 1111-10110+1 = 01010

หากพิจารณาการหาค่าคอมพลิเมนต์ของ 1 เราจะพบว่าจากตัวเลขเดิมในคิิจิตใดเป็น 0 ค่าคอมพลิเมนต์ของ 1 ของเลขในคิิจิตนั้นจะเป็น 1 หรือ จากเลขเดิมในคิิจิตเป็น 1 ค่าคอมพลิเมนต์ของ 1 จะเป็น 0 จึงเปรียบเสมือนว่าการหาค่าคอมพลิเมนต์ของ 1 นั้นเท่ากับการกลับค่าในแต่ละคิิจิตให้เป็นค่าในเลขฐานสองที่ตรงกันข้าม

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

วิธีการ

1. บวก A เข้ากับ 2'S คอมพลิเมนต์ของ B

2. ตรวจสอบการทดที่มีซ้ายสุด

ก. ถ้ามีที่บิตซ้ายสุดให้ละทิ้งตัวทศน์ที่เหลือ คือคำตอบเป็นเลขไบนารี
บวก

ข. ถ้าไม่มีตัวทศน์ที่บิตซ้ายสุดให้ทำ 2'S คอมพลิเมนต์กับผลลัพธ์ที่ได้
จาก 1 แล้วใส่เครื่องหมายลบข้างหน้า

เช่น จงหาผลลัพธ์ของ $(111000)_2 - (10101)_2$ 2'S คอมพลิเมนต์

ของ $1010 = 0101 + 1 = 0110$

$111 \leftarrow$ ตัวทศน์

111000

101011

ตัดทิ้ง \rightarrow 1100011

คำตอบคือ $(100011)_2$

จงหาผลลัพธ์ของ $(100)_2 - (1010)_2$ คอมพลิเมนต์ของ

$1010 = 0101 + 1 = 0110$

$1 \leftarrow$ ตัวทศน์

0100

$+ 0110$

(ไม่มีทศ) 1010

2'S คอมพลิเมนต์ของ $1010 = 0101 + 1 = 0110$ คำตอบคือ $-(0110)_2$

หรือ $-(6)_{10}$

2.3.3 วงจรรบเลขฐานสอง

วงจรรบเลขฐานสองจะแบ่งเป็นสองชนิดคือ วงจรรบเลขไม่กติกตัวยืมเข้า

(Half - Subtractor:H.S) และวงจรรบเลขกติกตัวยืมเข้า (Full-Subtractor:F.S)

การทำงานของวงจรรบเลขแบบไม่กติกตัวยืมเข้านั้นเกิดได้จากการลบเลขฐาน

สองที่กล่าวฐานสองที่กล่าวมาแล้วใน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

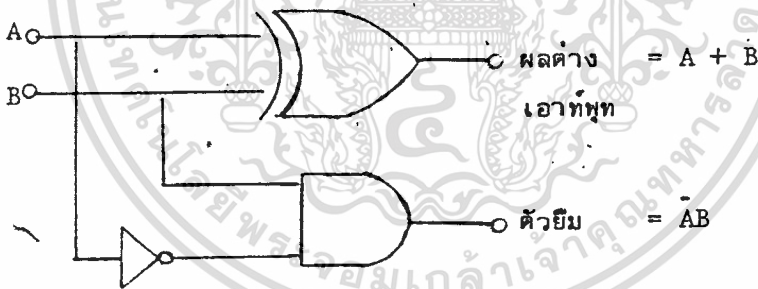
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

$1 - 0 = 0$ อิม - 0
 $0 - 1 = 1$ อิม 1
 $1 - 0 = 1$ อิม 0
 $1 - 1 = 0$ อิม 0

เขียนรวมเป็นตารางความจริงได้ดังตาราง 2.5

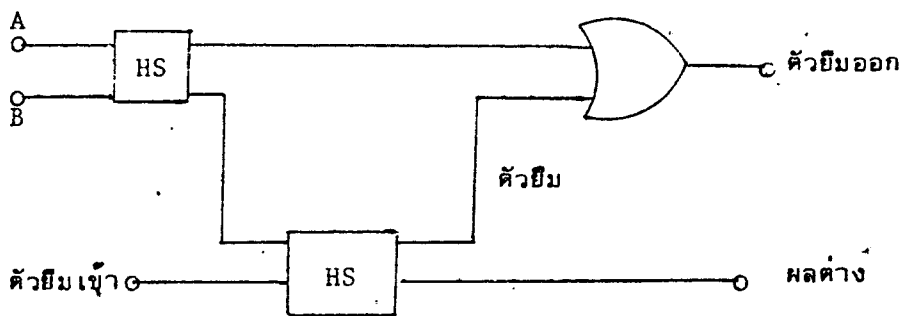
อินพุท		เอาต์พุท	
A	B	ผลต่าง	ตัวอิม
0	0	0	0
0	1	1	1
1	0	1	0
1	1	0	0

ตาราง 2.5 ตารางความจริงของวงจรถเลขไม่กติกตัวอิมเข้า
วงจรถที่ทำงานตามตาราง 2.5 แสดงดังรูป 2.7



รูปที่ 2.7 วงจรถเลขไม่กติกตัวอิมเข้า

ตัวอย่างการทำงาน เช่นเมื่อ $A = 0$ และ $B = 1$ นั้น เอาต์พุทของเอกซ์คลูซีฟออร์
 เกท = 1 และเอาต์พุทของแอนด์เกท = 1 นั่นคือค่าผลต่าง = 1 และตัวอิม = 1 ตรงตาม
 ตารางความจริงสำหรับกรณีอื่น ๆ เมื่อเราแทนค่าจะได้ผลตามตาราง 2.5 ทุกประการ
 สำหรับกรณีที่เราก็คตัวอิมที่อาจมีการอิมมาในการลบปีทก่อนหน้านั้นเราใช้วงจรถ
 เลขแบบกติกตัวอิมตัวแสดงในรูป 2.7 ซึ่งเป็นดวรนนำเอาวงจรถเลขไม่กติกตัวอิม 2 ตัว
 มาประกอบกันการทำงานของจงจรจะเป็นไปตามตาราง 2.6



รูปที่ 2.7 วงจรเลขทศกติกตัวยืมเข้า

ถ้า ถ้าหากเราต้องการเลขฐานสองขนาด 4 บิต สองจำนวนก็ทำได้ เช่น เกี่ยวกับการบวกเลขโดยใช้วงจรเลขแทนวงจรมวกเลข ดังรูป 2.6 ในรูปแสดงถึง การลบ $B_4B_3B_2B_1$ ออกจาก $A_4A_3A_2A_1$

อินพุต		เอาต์พุต		
A	B	C _i	ผลต่าง	ตัวยืมออก
0	0	0	0	0
0	0	1	1	1
0	1	0	1	1
0	1	1	0	1
1	0	0	1	0
1	0	1	0	0
1	1	0	0	0
1	1	1	1	1

ตาราง 2.6 ตารางความจริงของวงจรถเลขทศกติกตัวยืมเข้า

2.3.4 ทฤษฎีการลบเลขไบนารี

การลบเลขไบนารีทำได้โดยการบวกเลขเป็นส่วนเกินเต็มหรือคอมพลิเมนต์

(COMPLEMENT) และตัวเลขเข้าด้วยกันหรืออาจกล่าวได้ว่าการลบเลขไบนารีก็คือการบวกเลข

ไบนารีโดยผ่านตัวคอมพลิเมนต์เสียก่อน ดังวงจรแสดงการลบเลขไบนารีเบื้องต้นแสดงดังรูปที่

2.4 และผังแสดงการลบเลขไบนารีโดยใช้แอดคิวกมูลเคเตอร์ แสดงดังรูปที่ 2.5

การแปลงเลขลบให้เป็นเลขคอมพลิเมนต์ทำได้โดยการนำบิตข้อมูลทุกบิตผ่านวงจร

NOT และบวกด้วย "1" เข้ากับบิตค่าสุด เพื่อให้เลขคอมพลิเมนต์ที่ได้เป็นเลขชนิดทวิคอมพลิ-

เมนต์ (Complement of 2)

ผลต่างหรือผลลัพธ์ที่ได้อาจจะเป็นเลขลบ (Negative Number) ซึ่งสามารถ

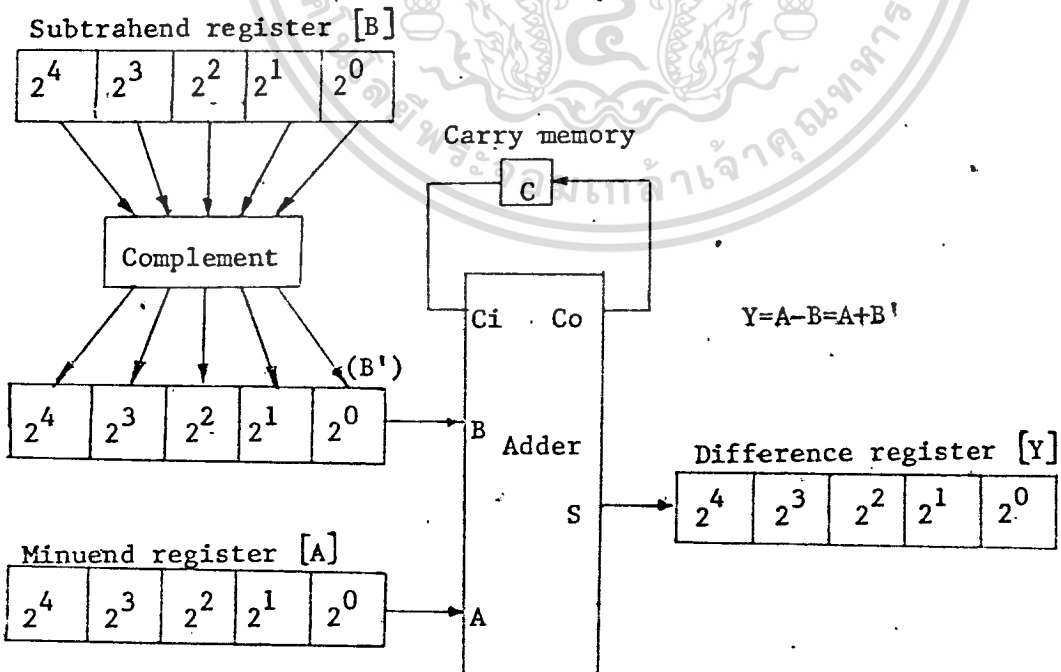
สังเกตได้ว่าจะจะเป็นเลขบวกหรือเลขลบโดยใช้บิตสูงสุดเป็นบิตเครื่องหมาย (Sign Bit)

ถ้าผลต่างหรือผลลัพธ์ที่ได้เป็นเลขลบบิตเครื่องหมาย จะเป็น "1" และผลต่างหรือผลลัพธ์ที่ได้

เป็นเลขบวก บิตเครื่องหมายจะเป็น "0" ตารางที่ 2.2 แสดงตัวเลข "0" ถึง "9" ทั้งที่

เป็นเลขบวกและเลขลบโดยใช้บิตข้อมูล จำนวน 5 บิต และบิตที่ 5 ซึ่งเป็นบิตสูงสุดเป็นบิต

เครื่องหมาย ถ้าใช้บิตข้อมูลเพียง 4 บิต ก็จะแสดงตัวเลขได้เพียง "0" ถึง "7" เท่านั้น



2.4 การคูณเลขฐานสอง

การคูณเลขฐานสองนั้นมีกฎในการคูณสามข้อ คือ

1. $0 \times 0 = 0$
2. $0 \times 1 = 0$
3. $1 \times 1 = 1$

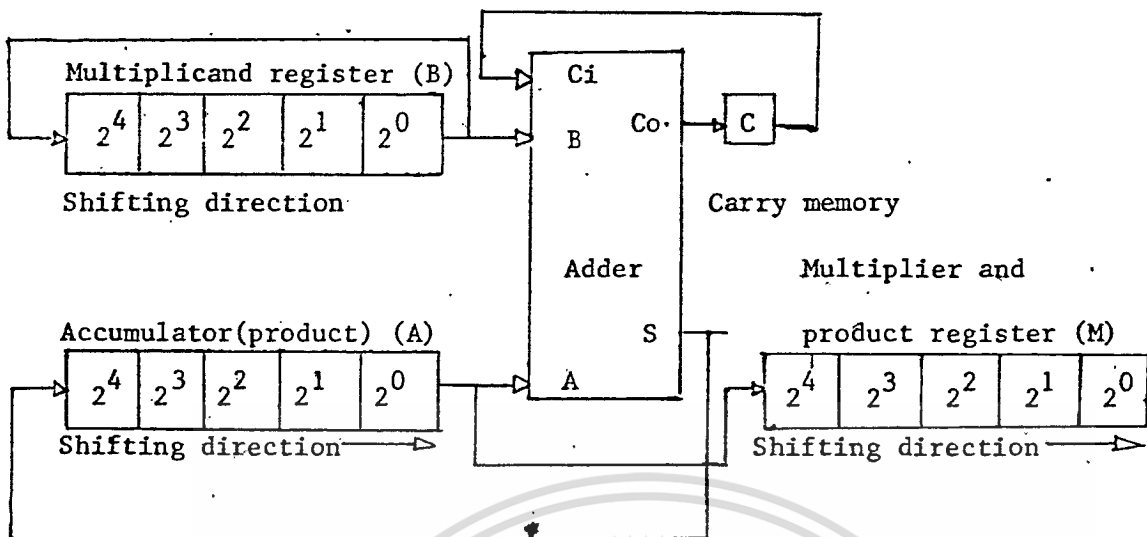
เนื่องจากการที่มีเลขเพียงสามตัว คือ 0 และ 1 ในเลขฐานสอง จึงทำให้กระบวนการในการคูณเลขฐานสองง่าย จากหลักการที่ว่า 0 คูณกับจำนวนอะไรก็ตามจะได้ค่าเท่ากับจำนวนนั้น ฉะนั้นถ้าคิจิตที่นำไปคูณ คือ 0 จะทำให้ผลคูณย่อยมีค่า 0 และถ้าคิจิตที่นำไปคูณมีค่า 1 จะได้ผลคูณย่อย คือ ตัวตั้งนั้น ดังตัวอย่างต่อไปนี้

เลขฐานสอง		เลขฐานสิบ
1 0 1 1 0	(ตัวตั้ง)	2 2
x 1 0	(ตัวคูณ)	x 2
0 0 0 0 0	(ผลคูณย่อยตัวแรก)	4 4
1 0 1 1 0	(ผลคูณย่อยตัวที่สอง)	
1 0 1 1 0 0		

2.4.1 ทฤษฎีการคูณเลขไบนารี

หลักการคูณไบนารีจะใช้หลักการเหมือนกับการคูณเลขในระบบเลขฐานนิชมรรรรมคา โดยการคูณเลขและบวกโดยการเลื่อนบิตตัวบวกไปหนึ่งหลัก ถ้าตัวคูณเป็น "1" เลขตัวตั้งจะเป็นผลลัพธ์ ถ้าเลขตัวคูณเป็น "0" ผลลัพธ์จะเป็น "0" ลำดับชั้นการคูณเลขไบนารีจะเป็นดังนี้

ถ้าตัวคูณ (Multiplier) เป็น "1" ให้บวกเลขตัวตั้งเข้ากับผลลัพธ์เดิมแล้วเลื่อนข้อมูลที่เป็ผลลัพธ์ใหม่ไปทางขวามือหนึ่งบิต ฉว้ตัวคูณเป็น "0" ก็ให้เลื่อนข้อมูลที่เป็ผลลัพธ์เดิมไปทางขวามือหนึ่งบิตโดยไม่ต้องบวก



รูปที่ 2.9 หังวงจรรคูณ

จากหังวงจรรคูณในรูปที่ 2.9 บิตสูงสุดของรีจิสเตอร์ตัวคูณ (Multiplier Register) และบิตต่ำสุดของแอดคิวิวมูลเตอร์จะต่อใช้งานร่วมกัน เนื่องจากผลลัพธ์ที่ได้จากคูณมีค่ามากจึงต้องใช้ทั้งแอดคิวิวมูลเตอร์และรีจิสเตอร์ตัวคูณด้วย สำหรับเลขตัวตั้ง (Multiplicand) ซึ่งเก็บไว้ในรีจิสเตอร์ (B) จะต่อบิตสูงสุดและบิตต่ำสุดถึงกันเพื่อใช้เก็บข้อมูลที่ไต่จากการบวกเลขแล้ว ดังนั้นสำหรับวงจรรคูณจะต้องใช้พัลส์เลื่อนข้อมูล (Shift Pulse) 2 แบบ คือ แบบหนึ่งใช้สำหรับควบคุมการบวกและอีกแบบหนึ่งใช้สำหรับการเลื่อนข้อมูล

2.5 การหารเลขฐานสอง

ในการหารนั้น เนื่องจากการหารเลขใด ๆ ด้วย 0 จะไม่มีความหมายเลข ฉะนั้นกฎการหารจึงมีเพียงสองข้อ คือ

- 1. $0 \div 1 = 0$
- 2. $1 \div 1 = 1$

ตัวอย่างการหารเลข 101101 (เลข 45 ในฐานสิบ), ด้วยเลข 101 (เลข 5 ในฐานสิบ) แสดงดังนี้

เลขฐานสอง	เลขฐานสิบ
$\begin{array}{r} 1001 \\ 101 \overline{) 101101} \\ \underline{-101} \\ 0101 \\ \underline{-101} \\ \hline 0 \end{array}$	$\begin{array}{r} 9 \\ 5 \overline{) 45} \\ \underline{-45} \\ \hline 0 \end{array}$

2.5.1 ทฤษฎีการหารเลขไบนารี

การหารเลขไบนารีทำได้โดย เลื่อนข้อมูลไปทีละบิต วิธีการคำนวณจะใช้วิธีการนำเลขตัวตั้งลบด้วยเลขตัวหาร (dividend - divisor) ซึ่งในการคำนวณด้วยเครื่องจริง ๆ จะใช้วิธีบวกเลขตัวตั้งด้วยเลขคอมพลิเมนต์ของเลขตัวหาร (dividend complement of the divisor) เลขตัวตั้งจะต้องใส่เนื้อที่ในรีจิสเตอร์สองตัวคือแอกคิวมูลเตอร์และรีจิสเตอร์เก็บผลหาร (Quotient Register) สำหรับเครื่องสารคดีสามารถหารเลขฐานสิบได้เพียงหนึ่งหลัก ดังนั้นข้อมูลในแอกคิวมูลเตอร์จึงเป็น "0" ตลอดทุกบิต หลังจากนั้นเมื่อเลื่อนข้อมูลตัวตั้งในแอกคิวมูลเตอร์ไปทางซ้ายมือหนึ่งบิตและใส่เลข "0" ให้กับบิตค่าสุดในรีจิสเตอร์ที่เก็บผลหาร เมื่อผลหารของเลขคอมพลิเมนต์ในรีจิสเตอร์ที่เก็บผลหารเป็นเลขจำนวนลบ (Negative Number) จะต้องบวกผลหารบวกเลขคอมพลิเมนต์ที่ใส่ในแอกคิวมูลเตอร์ (A) กับเลขตัวหารในรีจิสเตอร์ (B) เข้าด้วยกันเพื่อให้ได้เลขตัวตั้งตัวเดิม

เมื่อเลื่อนข้อมูลตัวตั้งในแอกคิวมูลเตอร์ไปทางซ้ายมือหนึ่งบิตและใส่เลข "1" ให้กับบิตค่าสุดในรีจิสเตอร์ที่เก็บผลหาร เมื่อผลหารบวกเลขคอมพลิเมนต์เป็นเลขจำนวนบวก (Positive Number) แสดงว่าสามารถกันไว้ 1 และเลขจำนวนที่เหลือในแอกคิวมูลเตอร์จะเป็นเลขที่เหลือ

เราจะเห็นว่าในการคำนวณเราจะใช้วิธีเลื่อนข้อมูลที่เป็นเลขตัวตั้งที่เก็บไว้ในรีจิสเตอร์เก็บผลลัพธ์ไปทางซ้ายมือออกไปในแอกคิวมูลเตอร์แล้วเปรียบเทียบหรือบวกเลขคอมพลิเมนต์ ถ้าผลการบวกเลขคอมพลิเมนต์ที่อยู่ในแอกคิวมูลเตอร์โดยดูจากบิตสูงสุดของข้อมูลแอกคิวมูลเตอร์ ถ้าเป็น "1" แสดงว่าผลของการบวกเลขคอมพลิเมนต์เป็นเลขลบลงให้ใส่ผลลัพธ์ (Quotient) คือเป็นเลข "0" ลงในบิตค่าสุดของรีจิสเตอร์เก็บผลลัพธ์แล้วบวกตัวเลขที่อยู่ในแอกคิวมูลเตอร์เข้ากับตัวหารในรีจิสเตอร์ เพื่อให้ข้อมูลที่เป็นเลขตัวตั้งกลับคืนมาอยู่

ไม่ว่าการณ์ใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

แอกทิวมูลเตอร์ตามเดิม แต่ถ้ามิตสูงสุดของข้อมูลในแอกทิวมูลเตอร์ตามเดิม แต่ถ้ามิตสูงสุดของข้อมูลในแอกทิวมูลเตอร์ ข้อมูลในเป็น "0" แสดงว่าผลของการบวกเลขคอมพลิเมนต์เป็นเลขบวก ให้ใส่ผลลัพธ์คือเลข "1" ลงในบิตค่าสุดของรีจิสเตอร์เก็บผลลัพธ์และไม่ต้องบวกข้อมูลในแอกทิวมูลเตอร์กับเลขตัวตั้งอีกเพราะว่าหารกันลงตัวและเศษที่เหลือก็จะใช้ในการหารครั้งต่อไปจนครบทุกบิต

ตัวอย่าง เช่นต้องการหารตัวเลข $(9 - 2 = 4$ เศษ 1) หรือในรูปของเลขไบนารีคือ $1001 - 0010 = 0100$ เศษ 0001 เราสามารถเขียนในรูปการหารทั่ว ๆ ไปได้ ดังนี้

$$\begin{array}{r} 0100 \\ 0010 \overline{) 1001} \\ \underline{10} \\ 0001 \end{array}$$

วิธีการหารแต่ละขั้นตอนแสดงดังรูปที่ 2.12 ซึ่งอธิบายโดยลำดับขั้นดังนี้

(1) หารผลต่างของข้อมูลเลขตัวตั้งบิตแรกทางซ้ายมือคือ "1" (บิตที่ 2^3 ของตัวตั้ง) กับตัวหาร

$$\begin{array}{r} 0001 \\ \underline{0010} \\ 1111 \end{array}$$

บิตที่ 2^3 ของตัวตั้ง

จะเห็นว่าผลต่างจะเป็นเลขลบ ดังนั้นผลลัพธ์คือ "0"

(2) เมื่อผลลัพธ์เป็น "0" แสดงว่าหารกันไม่ได้ ก็ให้บวกตัวเลขที่เป็นผลต่างที่ได้ในข้อ 1 (1111) ซ้ำกับเลขตัวหาร (0010) เพื่อให้ได้ตัวเลขเดิมออกมา (0001)

1111	ผลต่างที่ได้จากข้อ 1
0010	ตัวหาร
0001	เลขบิตที่ 2^3 ของเลขตัวตั้ง

(3) จากนั้นก็เลื่อนข้อมูลบิตที่ 2^3 ของเลขตัวตั้งไปทางซ้ายมือหนึ่งบิตได้ตัวเลขข้อมูลบิตที่ 2 ของเลขตัวตั้งเข้ามาอีกตัวหนึ่งทางบิตค่าสุดได้ตัวเลข

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า เป็น (0010) หาผลต่างของเลขตัวตั้งที่เลื่อนเข้ามาด้วยตัวหารจะได้
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น ออกจากมมเด็ดขาดและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งหากนำไปใช้

00 10

เลขตัวตั้งบิทที่ 2³ และ 2² ของตัวตั้ง

00 10

0000

ผลต่างที่ได้จะเป็นเลขจำนวนบวกก็ใส่เลขผลลัพธ์ในบิทถัดไปคือเลข "1"

- (4) เมื่อผลต่างที่ได้เป็นเลขจำนวนบวกก็ใส่เลขผลลัพธ์ในบิทถัดไปคือเลข "1" ครั้งต่อไปก็ทันที โดยการเลื่อนข้อมูลเลขตัวตั้งไปทางซ้ายมือหนึ่งบิทเพื่อให้ข้อมูลบิทที่ 2¹ ของเลขตัวตั้งเลื่อนเข้ามาอยู่ที่บิทต่ำสุดหาผลต่างระหว่างตัวตั้งกับเลขตัวหาร

0000

00 10

11 10

ผลต่างที่ได้เป็นเลขจำนวนลบ ดังนั้นผลลัพธ์จากการหารจึงเป็นเลข "0"

- (5) เมื่อผลลัพธ์เป็น "0" จะต้องขยักตัวหารกับผลต่างที่ได้ในข้อ (4) (1110) เพื่อให้ได้เลขตัวตั้งเดิม (0000) ในข้อ (4)

11 10

ผลต่างที่ได้ในข้อ (4) ผลต่างที่ได้ในข้อ (4)

00 10

ตัวหาร

0000

- (6) การหารในบิทต่อไปก็เลื่อนข้อมูลเดิมในข้อ (4) (0000) ไปทางซ้ายมือหนึ่งบิทและเลื่อนข้อมูลเลขตัวตั้งบิทสุดท้าย "1" หรือบิทที่ 2⁰ ของเลขตัวตั้งเข้าที่บิทต่ำสุด เป็น 0001 แลวนำไปลบกับตัวหาร

000 1

ตัวตั้ง

00 10

ตัวหาร

1111

ผลต่างที่ได้เป็นเลขจำนวนลบ ดังนั้นผลลัพธ์จากการหารจึงเป็น "0"

- (7) จากผลลัพธ์ที่ได้เป็น "0" จะต้องบวกผลต่างที่ได้ในข้อ (6) (1111) กับเลขตัวหารเพื่อให้ได้เลขตัวเดิมในข้อ (6)

1111

ผลต่างจากข้อ (6)

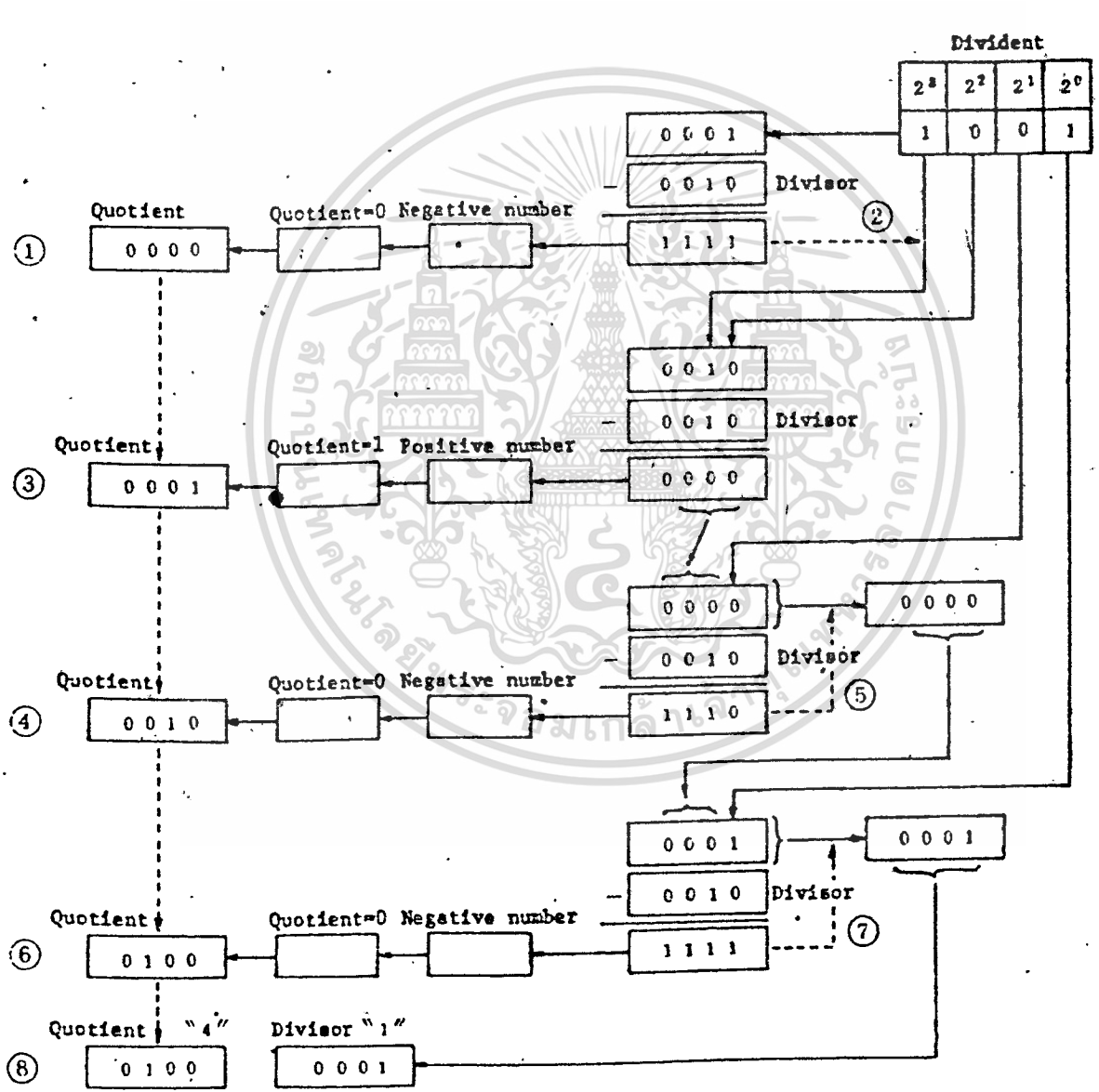
+

00 10

0001

- (8) ในขณะที่การหารครบทุกบิตแล้ว ข้อมูล 0001 ในข้อ (7) จึงเห็นเป็นเศษที่เหลือจากการหาร ผลลัพธ์ที่ได้จากการหารจะเป็น 4 หรือ (0100) เหลือเศษ 1 หรือ (0001)

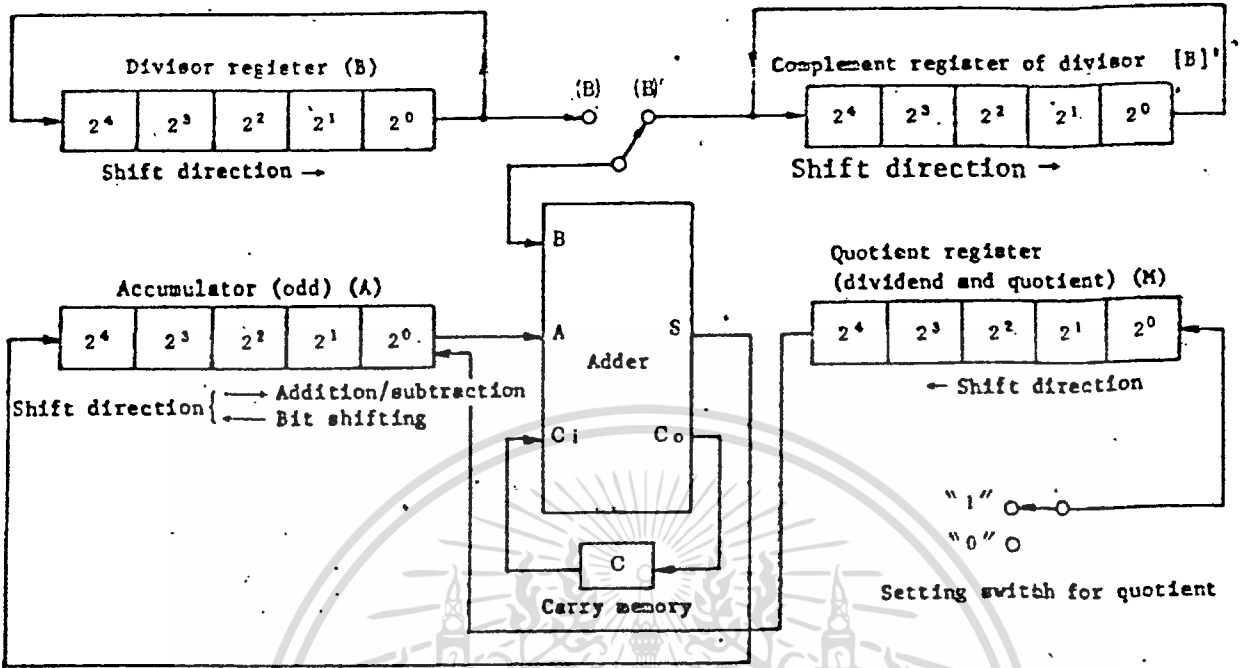
ผังการหารเลขไบนารี ดังกล่าวข้างต้น แสดงดังรูปที่ 2.10



รูปที่ 2.10 ผังแสดงการหารเลขไบนารี $1001 \div 0100 = 0100$ เศษ 0001

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 2.11 วงจรการหารเลขไบนารี

จากผังวงจรการหารเลขไบนารีในรูปที่ 2.11 รีจิสเตอร์ของเลขตัวหารและคอมพลิเมนต์รีจิสเตอร์ของเลขตัวหารจะถูกต่อเข้าไปยังวงจรวกโคจรผ่านสวิตช์ เลือก ถ้าเลือกมาทางค่าน (B) จะใช้สำหรับการบวกตัวหาร ถ้าเลือกมาทางค่าน (B) จะใช้สำหรับการลบตัวหาร เอาท์พุทบิตค่าสูงสุดของรีจิสเตอร์ทั้งสองจะถูกป้อนย้อนกลับมาซึ่งบิตสูงสุด เพื่อให้ข้อมูลเดิมยังคงอยู่หลังจากการบวกหรือลบข้อมูล

รีจิสเตอร์ A ซึ่งเป็นแอกคิวมูลเตอร์จะสามารถเลื่อนข้อมูลเข้าออกได้ ทั้งสองทิศทางคือทั้งทางค่านซ้ายและทางค่านขวามือ การเลื่อนทางขวามือเพื่อบวกหรือลบข้อมูลกับตัวหารการเลื่อนทางซ้ายมือเพื่อเลื่อนข้อมูลที่เป็นเลขตัวตั้งเข้ามาเปรียบเทียบกับบิต

รีจิสเตอร์ที่เป็นผลลัพธ์ของการหาร (Quotient Register) จะเลื่อนข้อมูลได้เฉพาะทางขวามือเท่านั้นโดยคอบิตสูงสุดไปเข้ากับบิตค่าสูงสุดของแอกคิวมูลเตอร์ ผลลัพธ์ที่ได้จากการหารจะป้อนเข้าทางบิตค่าสูงสุดของรีจิสเตอร์ที่เป็นผลลัพธ์โดยใช้สวิตช์ป้อนข้อมูล ("1" หรือ "0")

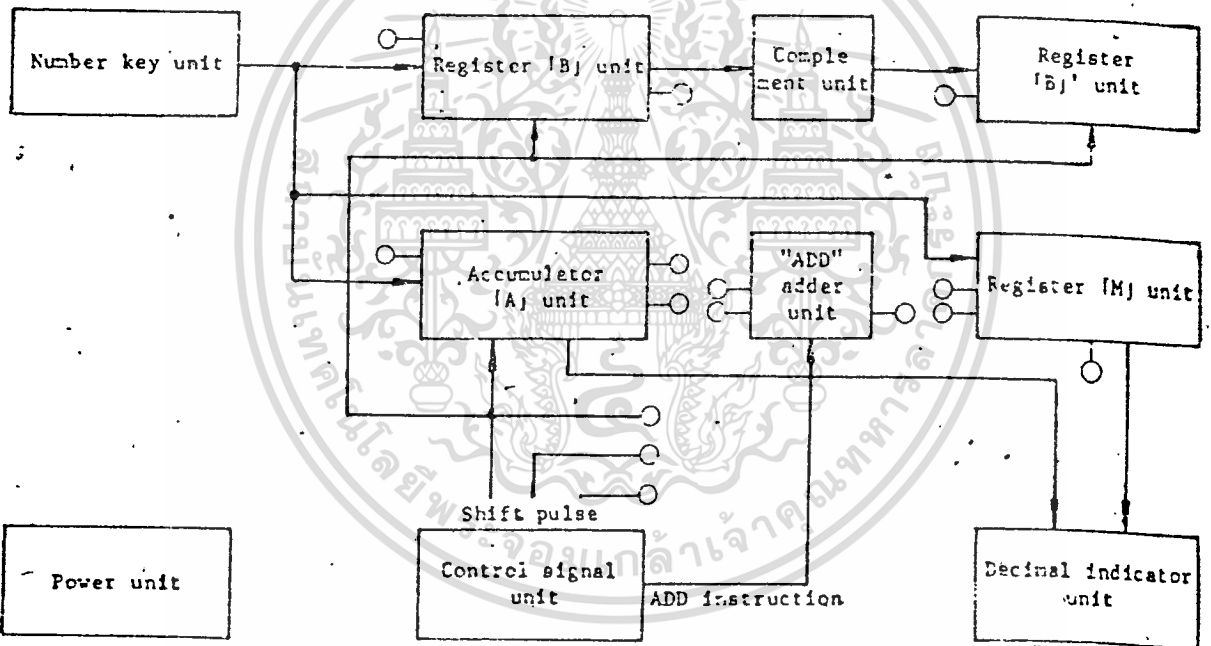
บทที่ 3

การคำนวณและการสร้าง

แผงสาธิตเครื่องคำนวณอิเล็กทรอนิกส์

ARITHMETIC CIRCUIT TRAINER DEMONSTRATION

แผงสาธิตเครื่องคำนวณอิเล็กทรอนิกส์นี้ได้ออกแบบสำหรับฝึกและสาธิต การทำงานจากวงจรคำนวณทางคณิตศาสตร์ได้มีวงจรพื้นฐาน แต่ละส่วนประกอบบนแผงทุกส่วนสามารถตรวจสอบการถ่ายเทของข้อมูลได้ทุกขั้นตอนโดยละเอียด ซึ่งจะแสดงลักษณะแผนผังคร่าว ๆ ของเครื่องเบื้องต้นดังนี้

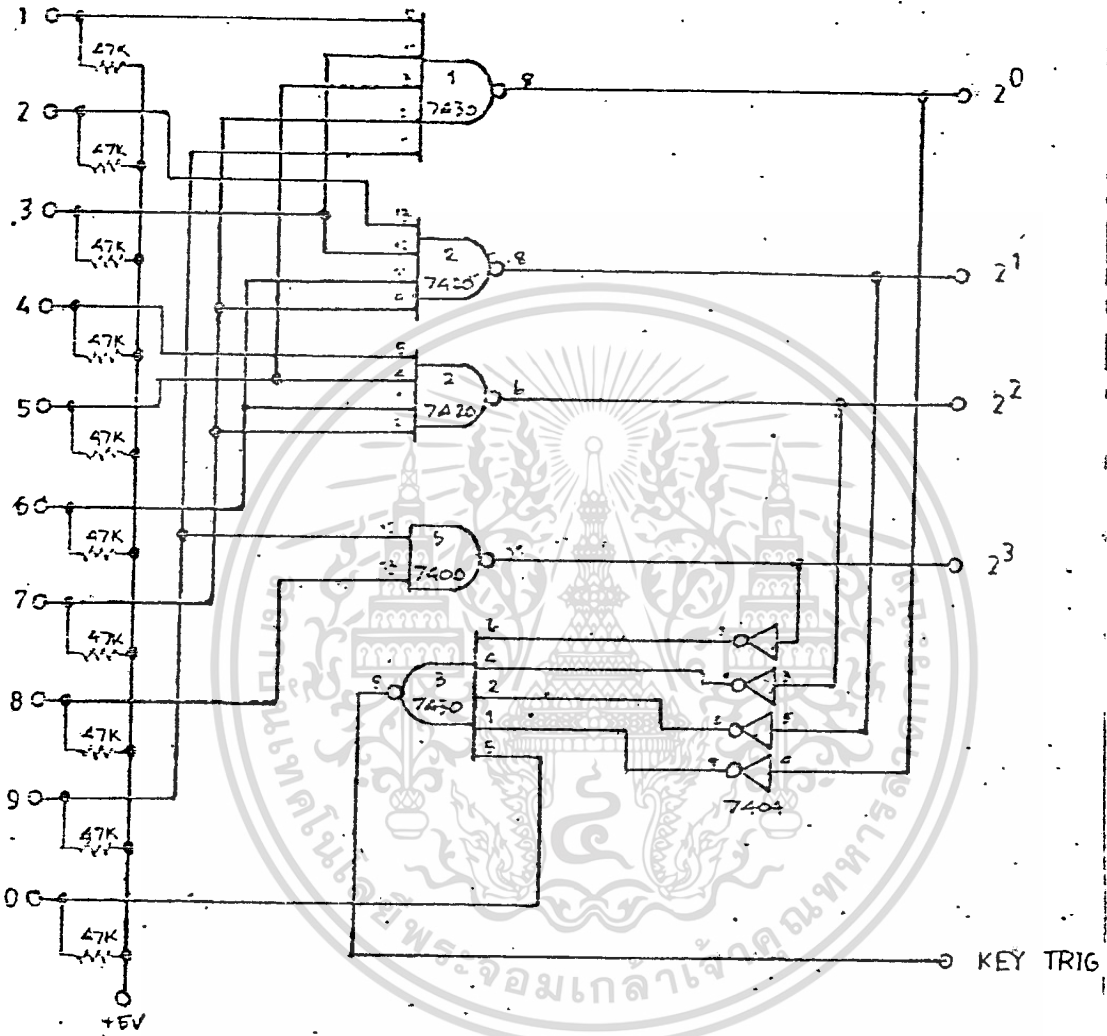


รูปที่ 1 แผนผังของเครื่องคำนวณอิเล็กทรอนิกส์

3.1 NUMBER KEY UNIT

หน่วยนี้เป็นหน่วยสัญญาณอินพุตใช้ในการป้อนข้อมูล ซึ่งจะใช้รหัสเลขฐานสิบ (DECIMAL CODE) เพื่อใช้ในการคำนวณทางคณิตศาสตร์จะใช้รหัสของเฮกโซเนารีหรือรหัสเลขฐานสอง ตัวเลขอินพุตจะได้จากคีย์บอร์ดนี้ ซึ่งประกอบด้วยคีย์สวิตช์สิบตัว คือ 0 ถึง 9 ตัวเลขอินพุตจะถูกเปลี่ยนให้เป็นรหัส BCD ด้วยวงจร ENCODER ไปยังหน่วยรับเข้าใช้ประโยชน์ด้านการคำนวณ ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ผังรูปที่ 2



รูปที่ 2 แสดงวงจร NUMBER KEY UNIT

จากรูปที่ 2 ออกแบบโดยใช้ NAND GATE คือเป็นวงจร ENCODER และ
 เอาท์พุทของวงจร ENCODER ทุกตัวจะส่งไปควบคุมในการที่จะให้ข้อมูลที่เรากำลังต้องการเข้า
 ไปยัง REGISTER แต่ละตัวโดยใช้ NOT GATE 7404 และ NAND GATE 7430 ต่อด้วย
 กัน เรียกว่า KEY TRIG ทุกครั้งที่เรากด KEY NUMBER ทุกตัวจะมี PULSE KEY
 TRIG ออกมาทุกครั้งเพื่อให้ไปควบคุมให้ข้อมูลเข้า REGISTER ที่ต้องการ
 เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

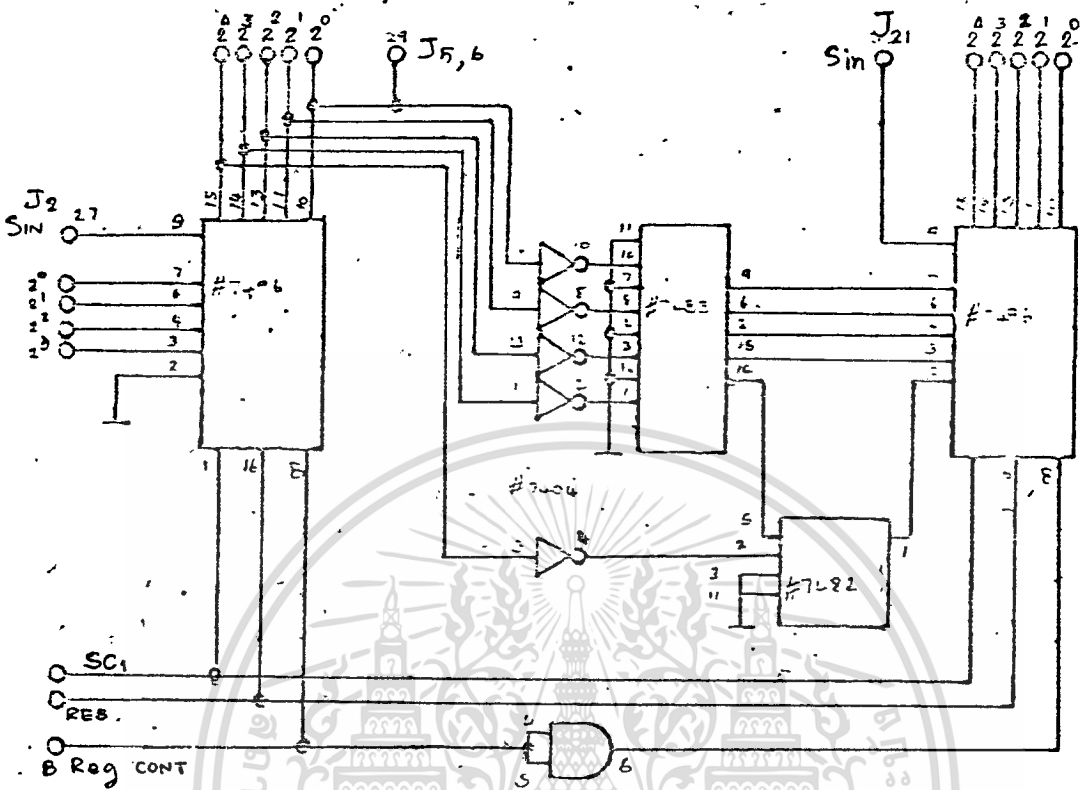
3.2 REGISTER [B], [B'], UNIT

หน่วย REGISTER [B], [B'] นี้ได้ออกแบบไว้ให้เป็นส่วนเดียวกัน โดยใช้ ไอซีเบอร์ 7496 เป็นไอซี อิทธิพล 5 บิต ที่เลื่อนข้อมูลไปทางขวา แต่เที่ยว อย่างเดียว โดยเป็นชนิดข้อมูลเข้าแบบขนาน และให้ข้อมูลเอาต์พุตแบบขนานด้วย ไอซี เบอร์ 7496 นี้สามารถใช้งานได้กว้างขวางก็จะใช้เลื่อนข้อมูลอินพุตที่เข้าแบบอนุกรมก็ได้ หรือจะป้อนข้อมูลเข้าแบบขนานก็ได้ แต่เอาต์พุตจะรับข้อมูลออกแบบขนานและเราสามารถ เกลียร์ให้ทุกเอาต์พุตเป็น "0" ได้โดยภาวะปกติขาเกลียร์จะอยู่ที่ลอจิก "1" และหากต้องการ เกลียร์ก็ให้อยู่ที่ลอจิก 0

ในการไหลข้อมูลเข้าไปเก็บก็ทำได้โดยการป้อนข้อมูลเข้าทางขาอินพุต A, B, C, D, E ในภาวะปกติขาไหลจะอยู่ที่ลอจิก "0" และถ้าต้องการไหล จะต้องทำการ เกลียร์เอาต์พุตทั้งหมดก่อน จากนั้นจึงให้ขาไหลขึ้นไปที่ลอจิก "1" แล้วกลับมาที่เดิม ในการเลื่อนข้อมูลไปทางขวา ขาเกลียร์จะต้องอยู่ที่ลอจิก "1" ขาไหลจะต้องอยู่ที่ลอจิก "0" ข้อมูลจะเลื่อนตามจังหวะ การเปลี่ยนแปลงของสัญญาณนาฬิกา ที่เปลี่ยนจาก "0" ไป เป็น "1"

สำหรับ REGISTER B' หรือ คอมพลิเมนต์ B นั้นเราก็จะใช้ ไอซีเบอร์ 7496 เช่นเดียวกัน แต่ค่าคอมพลิเมนต์นั้นเราจะใช้ 2'S COMPLEMENT คือ กลับตัวเลข ทุกบิตโดยผ่าน NOT GATE แล้วบวกด้วย "1" ในบิตค่าสุดท้าย เราก็จะได้ค่า คอมพลิเมนต์ ออกมาแล้วเก็บไว้ใน REGISTER B'

ในการออกแบบวงจร 2'S COMPLEMENT นั้นเราจะใช้ ไอซี NOT GATE และไอซีเบอร์ 7483 ร่วมกับ ไอซี 7482 ในการทำ 2'S COMPLEMENT จะต่อร่วมกับ REGISTER B และ B' ดังแสดงในรูปที่ 3



รูปที่ 3 แสดงวงจร REGISTER [B]; [B']

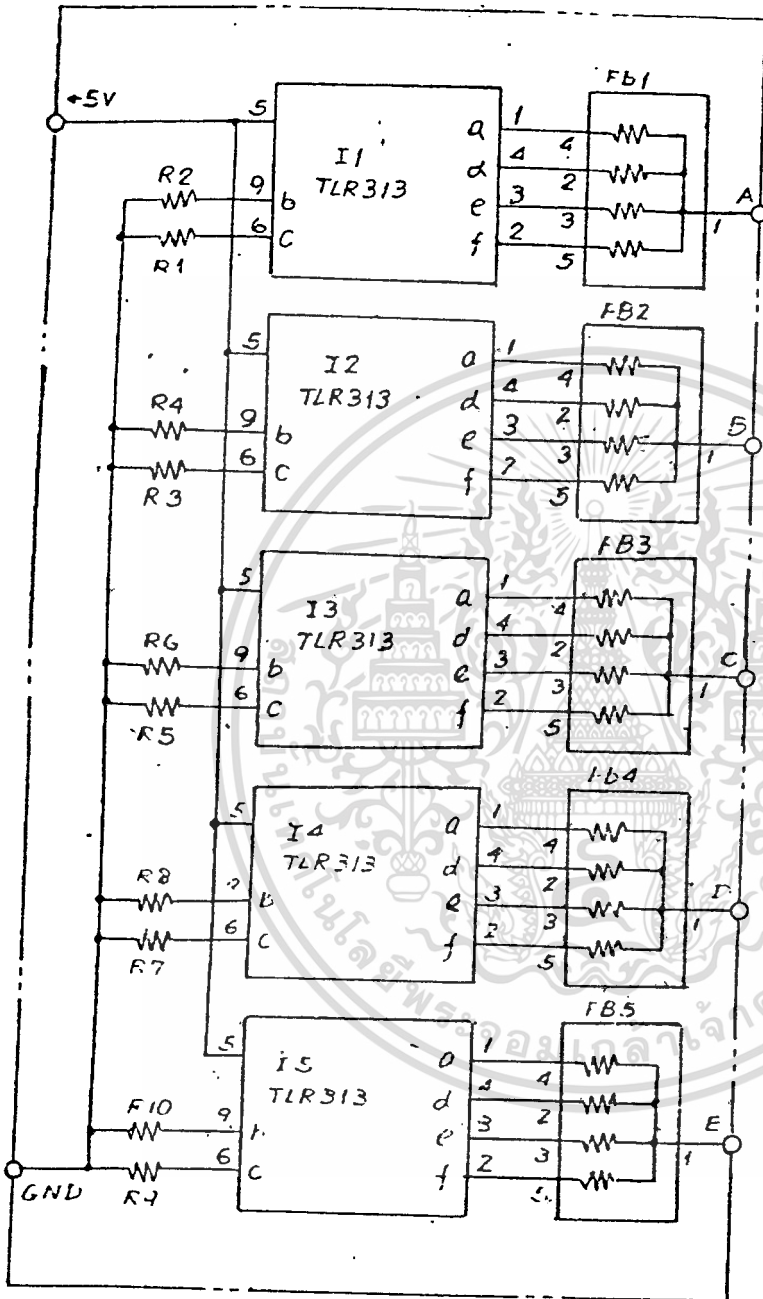
จากรูปที่ 3 ข้อมูล INPUT ของ REGISTER [B] สามารถป้อนเข้ามาได้

2 ทางคือ ทางหนึ่ง จะเข้าที่ขา 9 ซึ่งเป็น SERIAL INPUT และอีกทางหนึ่งจะเข้าที่ PRESET (A,B,C,D,E) ซึ่งส่วนนี้จะมาจากหน่วยของ KEY-UNIT และข้อมูลจะเข้า

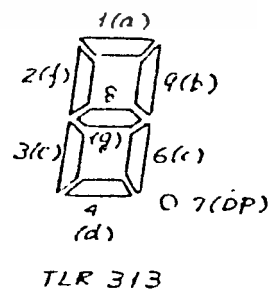
B ใดก็ตามเมื่อเราเลือกข้อมูลเข้าได้ โดยให้ขา PRESET ENABLE เป็น 1 เท่านั้น

ข้อมูลที่ป้อนเข้ามานั้นเราสามารถแสดงให้เห็นได้เป็นเลขไบนารีที่ $0_A, 0_B, 0_C, 0_D$ และ

0_E ซึ่งสามารถแสดงเป็นวงจรแสดงผลตัวเลขไบนารีได้ดังรูปที่ 4



R1 ~ R10 1.2KΩ
 FB1 ~ FB5 1HR · 1/8 4 · 1.2KΩK



เอกสารรูปที่ 4 ออกวางจรรยาบรรณผลตัวเลขไบนารีของ REGISTER [B], [B] ให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ส่วนข้อมูลที่เข้าแบบ Serial Input นั้นเราสามารถควบคุมการเข้าได้ โดย CLOCK โดยในแผงสวิตช์จะเป็น I (SHIFT CLOCK PULSE I) ส่วน REGISTER B' ก็มีลักษณะการทำงานเช่นเดียวกันกับ [B]

3.3 REGISTER [M] UNIT

หน่วย REGISTER M นี้ออกแบบโดยใช้ ไอซีเบอร์ 74194 ซึ่งเป็น ไอซี ที่ทำหน้าที่ ชิฟต์รีจิสเตอร์ 4 บิต ที่เลื่อนข้อมูลได้ทั้งซ้ายและขวา นอกจากนี้ยังสามารถโหลด ข้อมูลแบบขนานได้และให้เอาต์พุตแบบขนานได้เช่นกัน

การทำงานของ ไอซี 74194 (ดูภาคผนวก) ก็จะอาศัยการทริกของสัญญาณนาฬิกา (CK) ขณะเปลี่ยนสภาวะจากลอจิก "0" ไปเป็นลอจิก "1" ในขณะที่ต้องการ บ้อนข้อมูลเข้าแบบขนานอินพุต S_0 และ S_1 จะอยู่ในสภาวะลอจิก "1"

ถ้าหากต้องการเลื่อนข้อมูลทางขวาก็ทำได้ด้วยการควบคุมที่ S_0 เป็น "1" และ S_1 เป็น "0" และถ้าต้องการเลื่อนข้อมูลทางซ้ายก็ให้ S_0 เป็น "0" และ S_1 เป็น "1"

จากรูปที่ 5 เราสามารถให้ข้อมูลจาก Key Board เข้าได้ทางขา PARALLEL INPUT โดยเราต้องให้ส่วนควบคุม M.REG. Control เป็น "1" เพื่อที่จะไปควบคุม ให้ S_1 และ S_0 เป็น 1 ทั้งคู่ ก็จะทำให้ข้อมูลจาก KEY BOARD เข้าไปได้และเราสามารถ แสดงข้อมูลใน REG.[M] แบบไบนารีได้เช่นเดียวกันใน REG. [B]

ส่วนการที่เราจะให้ข้อมูลเข้าแบบ Series เราสามารถกระทำได้ เช่น ค
 ต้องการให้ข้อมูลเข้ามาทางซ้าย เราก็คือ SWITC H S₄ ไปที่ ████████ และให้ข้อมูล
 เข้าทางขวา Sin L ซึ่งการควบคุมข้อมูลเข้านั้นจะอยู่ที่ CP เมื่อ CP มี CLOCK เข้า
 มา แต่ละครั้งก็จะทำให้ข้อมูลเข้ามาที่ละบิตการควบคุม CP นี้ กระทำได้โดยหน่วย CONTROL
 SIGNAL UNIT

สำหรับตำแหน่งของ Switch S₁₄ นั้นเป็นส่วนที่เลือกลอจิก "0" และ "1"
 เข้าทาง Sin R โดยที่ให้ Switch S₄ ไปทาง ████████ ซึ่งส่วนนี้จะใช้เกี่ยวกับในว
 จจรการหาร สำหรับการให้ข้อมูลออกทาง Sout L ได้โดยการควบคุมของ CP เช่นกัน

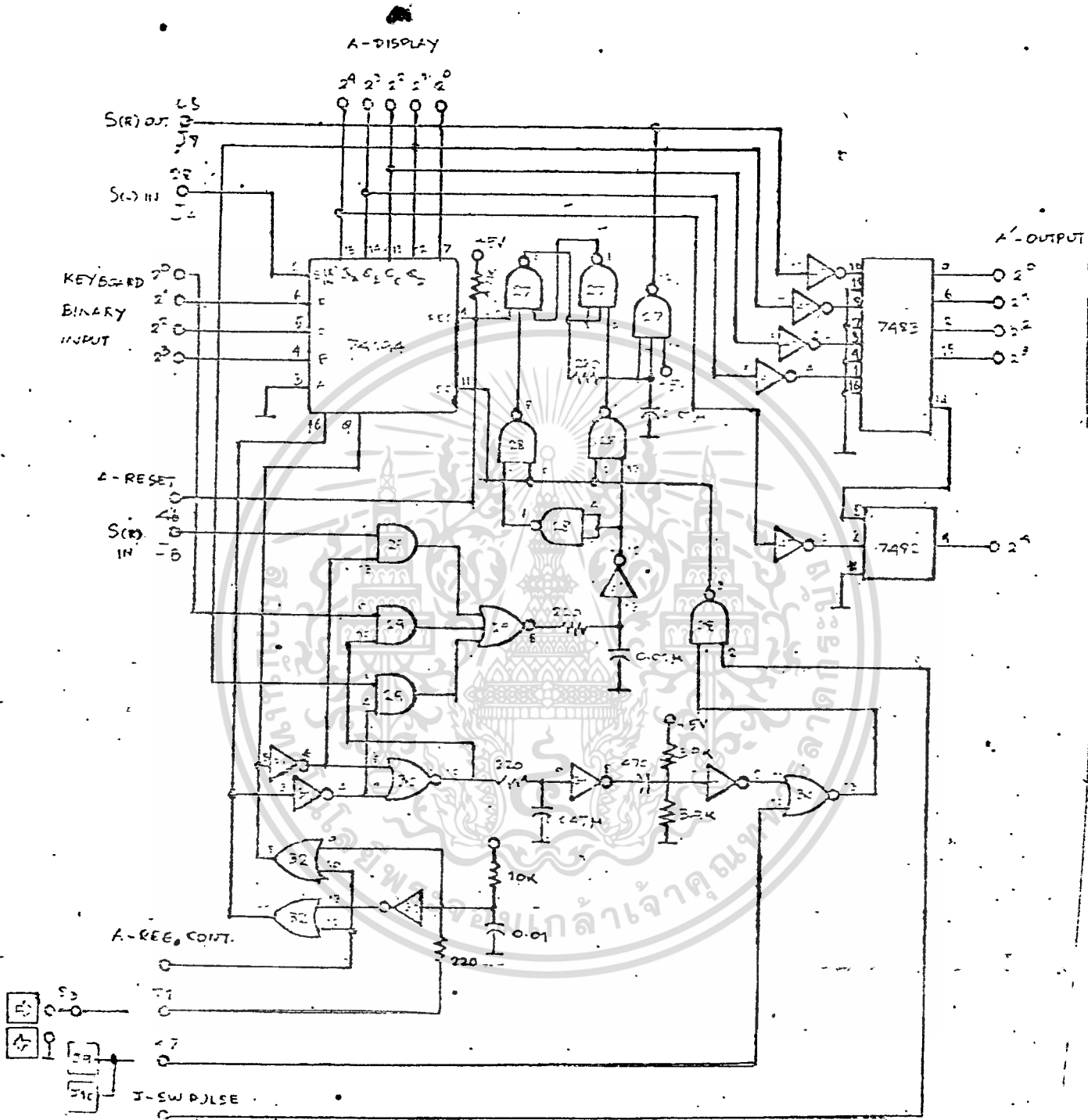
3.4 ACCUMULATOR [A] UNIT

หน่วย Accumulator [A] นี้ได้ออกแบบโดยใช้ ไอซีเบอร์ 74194 เช่นเดียว
 กับในหน่วย REG.[M] ทุกประการ แต่มีส่วนเพิ่มเติมขึ้นมาคือ ส่วน Complement [A']
 เพื่อตรวจสอบผลของ 2'S Complement ให้แสดงเป็นเลขฐานสิบ โดย [A'] OUTPUT
 จะต่อไปยังหน่วย BINARY TO DECIMAL DISPLAY

หน่วย Complement [A'] จะมีลักษณะของวงจรเช่นเดียวกับในหน่วยของ
 REG. [B'] คือใช้ NOT GATE ต่อร่วมกับ ไอซีเบอร์ 7483 และไอซี 7482 เป็นลักษณะ
 ของ 2'S Complement

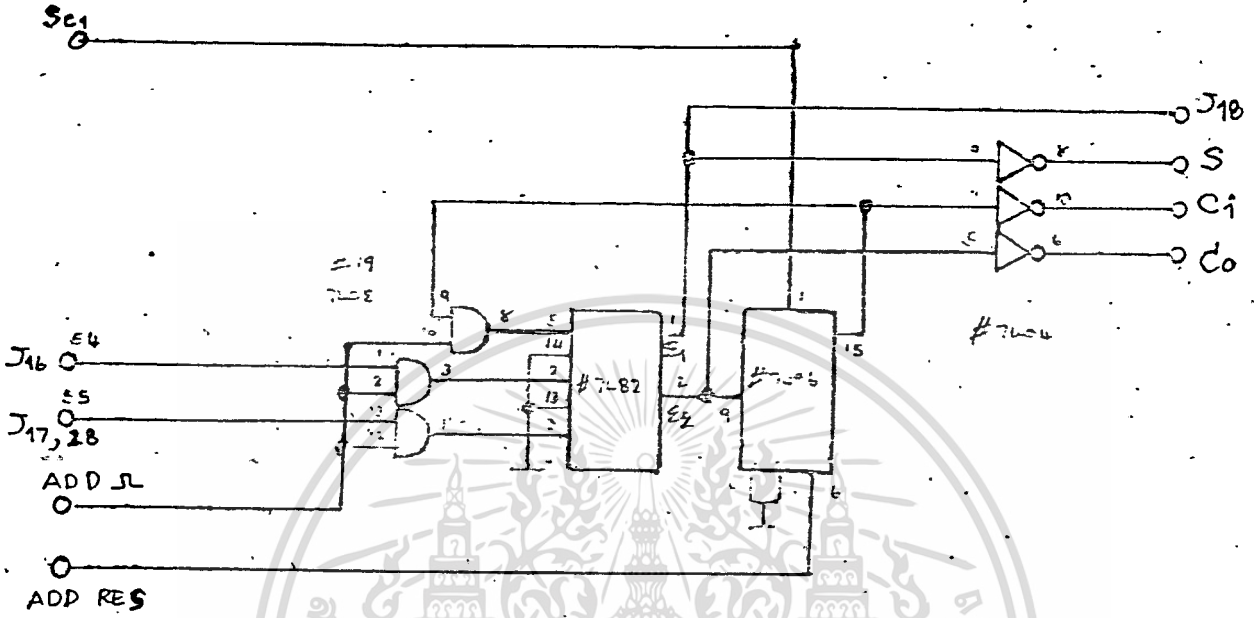
3.5 ADDER UNIT

หน่วย Adder นี้ทำหน้าที่ในการบวกเลขไบนารี สำหรับการลบเลขทางไบนารี
 ก็จะใช้หน่วยนี้ โดยการลบเลขด้วยค่าคอมพลีเมนต์ของตัวที่จะนำมาลบ ซึ่งจะได้อัลลิส์
 เป็นการลบกันนั่นเองหน่วยAdder นี้ได้ออกแบบโดยใช้ ไอซีเบอร์ 7482 เป็นไอซีที่ทำหน้า
 ที่บวกเลขจำนวนเต็ม 2หลัก (2 Bit Binary Full Adder) ต่อร่วมกับไอซีเบอร์ 7496
 ซึ่งทำหน้าที่เก็บผลของตัวศโดยไอซีขา Sin เป็นตัวให้ตัวศเข้าและ O_A เป็นตัวศออก
 ซึ่งถูกควบคุมโดยขา SP ที่จะให้ตัวศออกไปขา O_A



รูปที่ 6 แสดงวงจร ACCUMULATOR (A)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



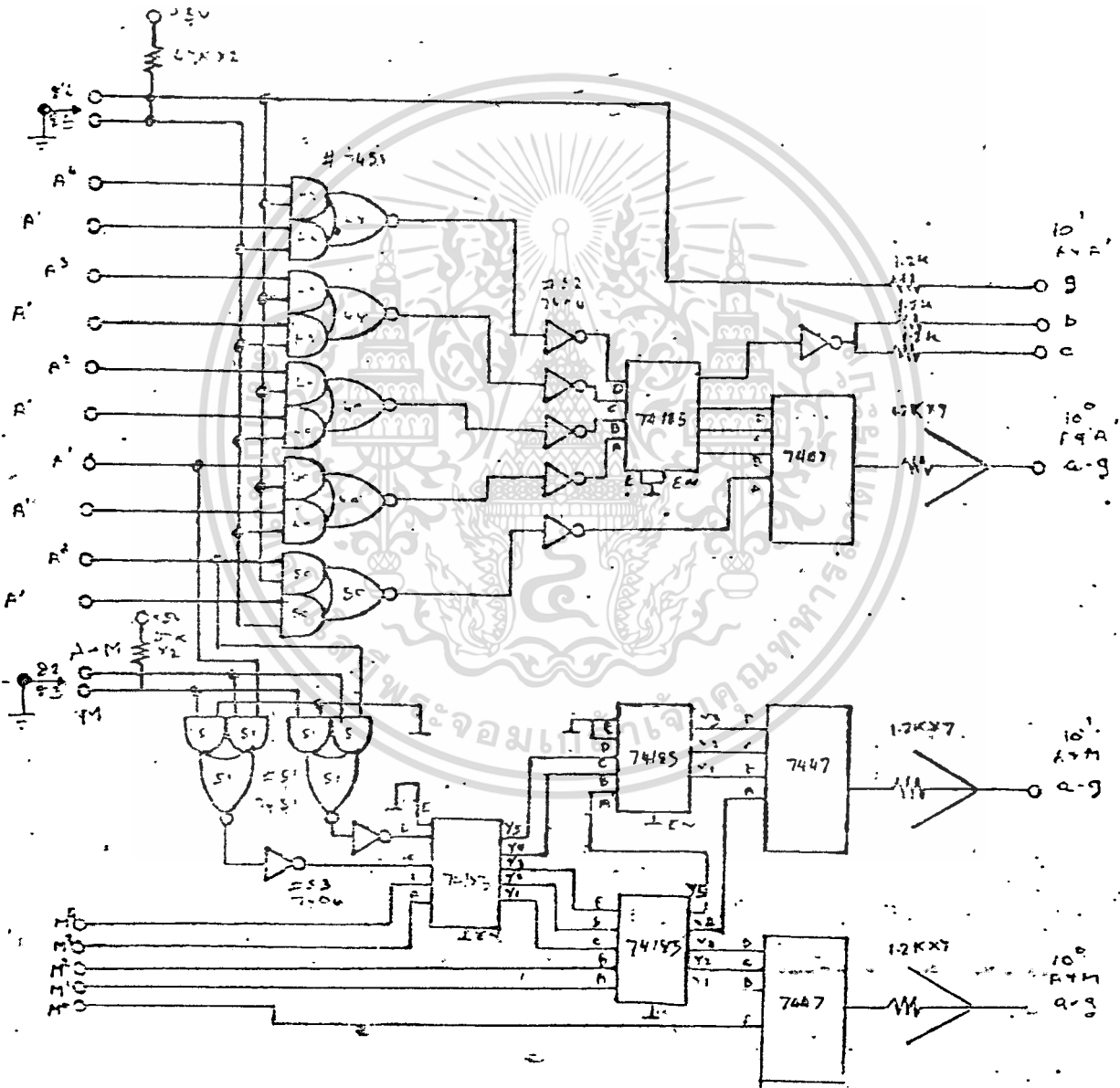
รูปที่ 7 แสดงวงจร ADDER UNIT

การออกแบบวงจรบวกนี้จะเป็นลักษณะการบวกแบบอนัตถิ์ ซึ่งจะทำให้เข้าใจการทำงานที่ง่ายกว่า การบวกแบบขนาน การบวกแบบอนัตถิ์นี้ กระทำได้โดยการเลื่อนข้อมูลในรีจิสเตอร์ตัวตั้งและตัวบวกเข้ามาที่ละบิตทาง J₁₆ และ J₁₇ ผ่าน AND GATE โดยการบวกนี้จะถูกควบคุม โดยสัญญาณ ADD INST ต่อกับ AND GATE ซึ่งใช้ไอซีเบอร์ 7408 เช่นกัน ซึ่งผลลัพธ์ที่ได้จะออกที่ 1 ส่วนตัวทดจะออกทาง 2 ไปเข้า ไอซีเบอร์ 7496 ทำหน้าที่เก็บตัวทด และเลื่อนตัวที่ส่งกลับไปยังวงจรบวกอีกครั้งโดยจะถูกควบคุมการเลื่อนตัวทดด้วย S₀₁ และเราสามารถแสดงให้เห็นว่าผลของการบวกคือ S และ ตัวทดทั้ง Co และ Ci โดยใช้ NOT GATE ต่อกับ LED.

3.6 DECIMAL INDICATOR UNIT

หน่วย DECIMAL INDICATOR นี้ได้ออกแบบโดยใช้ ไอซีเบอร์ 7451 เป็นวงจรเลือก [A], [A'] และ [A+M] กับ [M] เมื่อต้องการให้แสดงผลเป็นเลขฐานสิบ ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ในส่วนนี้และต่อร่วมกับ ไอซีเบอร์ 74185 ซึ่งเป็นไอซี เปลี่ยนรหัส Binary-to-BCD Converter และ OUTPUT ของ ไอซี 74185 จะต่อเข้ากับไอซีเบอร์ 7447 เป็นไอซี เปลี่ยนรหัสตัวเลขไบนารีให้แสดงออกทางภาคแสดง 7 ส่วน ซึ่งแสดงค่าเป็นตัวเลขได้ ซึ่งจะมีทั้งส่วนแสดงผลตัวเลขจำนวนฐานสิบและเครื่องหมายลบด้วย



รูปที่ 8 แสดงวงจร DECIMAL INDICATOR UNIT

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นิยมนำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

แม้ว่าการทำงานในเครื่องคำนวณอิเล็กทรอนิกส์จะใช้วิธีคำนวณด้วยเลขรหัส ไบนารีหรือเลขฐานสองก็ตาม เมื่อต้องการแสดงผลจำเป็นต้องแสดงผลในรูปของเลขฐานสิบที่คนทั่วไปสามารถเข้าใจได้ ข้อมูลที่ใช้แสดงผลจะเป็นข้อมูลในรีจิสเตอร์ [A] ซึ่งเป็นแอดดิทิวเมเตอร์หรือข้อมูลในรีจิสเตอร์ [M] และบางครั้งอาจต้องแสดงผลข้อมูลในรีจิสเตอร์ [A] และ [M] รวมกัน ดังนั้นในแผงสาธิตเครื่องคำนวณอิเล็กทรอนิกส์นี้ จึงมีส่วนแสดงผลที่เป็นฐานสิบ (DECIMAL DISPLAY) เป็นสองส่วน คือ ส่วนแสดงผลในรีจิสเตอร์ [A] ในกรณีของเลขจำนวนที่เป็นบวกหรือแสดงผลในรีจิสเตอร์ [A'] ซึ่งจะแปลงเลขรหัสทวิทอมพลีเมนต์ ของข้อมูลในรีจิสเตอร์ [A] ให้เป็นเลขลบฐานสิบอีกส่วนหนึ่ง จะแสดงผลข้อมูลในรีจิสเตอร์ [M] ในกรณีของเลขจำนวนที่เป็นบวก หรือแสดงผลในรีจิสเตอร์ [A] และ [M] ร่วมกันหรือ [A+M] เพื่อแสดงผลลัพธ์ของเลขจำนวนที่ได้จากการคูณซึ่งไม่สามารถเก็บไว้ในรีจิสเตอร์ [M] หรือ [A] ตัวใดตัวหนึ่งได้ นอกจากนั้นยังสามารถใช้แสดงผลลัพธ์ของการหารเลขจำนวน โดยให้ส่วนแสดงผลในรีจิสเตอร์ [A] เป็นส่วนแสดงผลลัพธ์ที่ได้จากการหารและส่วนแสดงผลในรีจิสเตอร์ [M] เป็นส่วนแสดงเศษที่เหลือจากการหารได้ด้วย ดังนั้นเมื่อต้องการดูผลลัพธ์จากการคำนวณที่เป็นเลขฐานสิบ จะต้องเข้าใจว่าผลลัพธ์ที่ต้องการอยู่ในรีจิสเตอร์ตัวใดเป็นเลขจำนวนที่เป็นบวกหรือลบเพื่อจะได้เลือกแสดงผลข้อมูลได้ถูกต้อง

3.7 CONTROL SIGNAL UNIT

หน่วย CONTROL SIGNAL นี้จะเป็นส่วนที่ควบคุมการทำงานของแผงสาธิตเครื่องคำนวณอิเล็กทรอนิกส์ทั้งระบบไม่ว่าจะเป็นการบวกการเคลื่อนข้อมูลหรือการเก็บข้อมูลไว้ใน REGISTER แต่ละตัว

ในการออกแบบวงจรส่วนนี้ จะมีส่วนที่ต้องออกแบบคือส่วน ADD INST; SHIPT CLOCK PULSE-I; SHIFT CLOCK PULSE-II-III; CLEAR; และส่วนควบคุมการป้อนข้อมูลเข้า REGISTER แต่ละตัว

ส่วน ADD INST. เป็นส่วนที่ไปควบคุมการบวกของข้อมูลที่เข้ามาในวงจร ADDER UNIT โดยใช่วงจร LATCHES ในการออกแบบ ซึ่งจะต่อร่วมกับส่วน CLEAR เพื่อทำการ CLEAR ข้อมูลในวงจร ADD. ด้วย

ส่วน SHIFT CLOCK PULSE-I เป็นส่วนที่ทำหน้าที่ควบคุมการเคลื่อนข้อมูลในแบบเป็น SERIES ส่วนนี้จะออกแบบเป็นวงจรมัลติไพลีเพล็กซ์ 7490 ที่มาร่วมกับวงจรรีเลย์ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

LATCHES และ GATE ต่าง ๆ ในการควบคุม โดยออกแบบให้มัน 5 แล้วกลับเป็น 0 ใหม่ และ OUTPUT ของไอซีเบอร์ 7490 จะต่อเข้ากับ ไอซี 7447 โดยตรงเพื่อเปลี่ยนรหัส ตัวเลขไบนารีให้แสดงออกทางภาคแสดง 7 ส่วน ซึ่งแสดงค่าออกเป็นตัวเลขได้

ไอซีเบอร์ 7490 ฎจากภาคผนวก เป็นไอซีนับสิบ แต่ในการออกแบบในวง จร SHIFT CLOCK PULSE-I นี้ ออกแบบให้มัน 5 โดยต่อ NAND GATE คู่กับ NOT GATE ที่ OUTPUT ของ ไอซีเบอร์ 7490 ที่ขา O_A, O_B และ O_C เพื่อให้สามารถนับ 5 ทั้งนี้ถ้าต่อสัญญาณอินพุตเข้าที่ขาอินพุต A และต่อเอาต์พุต O_A เข้ากับอินพุต B ก็จะได่วงจรนับสิบ BCD ตามต้องการและในวงจรมันที่ O_A เราก็ต่อกับ อินพุต B เช่นกัน

อินพุต Ro(1) และ Ro(2) เป็นอินพุตสำหรับเคลียร์ โดยตรง (Direct Clear) ซึ่งจะท่ทำให้เอาต์พุตทุกตัวเป็นโลจิก LOW(L) เมื่อ Ro(1) และ Ro(2)เป็น โลจิก High (H) ดังในตารางตามรูป 13.13

ส่วน SHIFT CLOCK PULSE II-III ส่วนนี้ก็ออกแบบไว้เช่นเดียวกับส่วน SHIFT CLOCK PULSE I ทุกประการ แต่จะมีส่วนที่แตกต่างกันคือการนับใน SC.II เราจะให้มัน 5 และ SC.III ออกแบบให้มัน 6 ในส่วนของ SC II-III นี้ ออกแบบ มาใช้กับในวงจรมันและวงจรมันโดยเฉพาะ

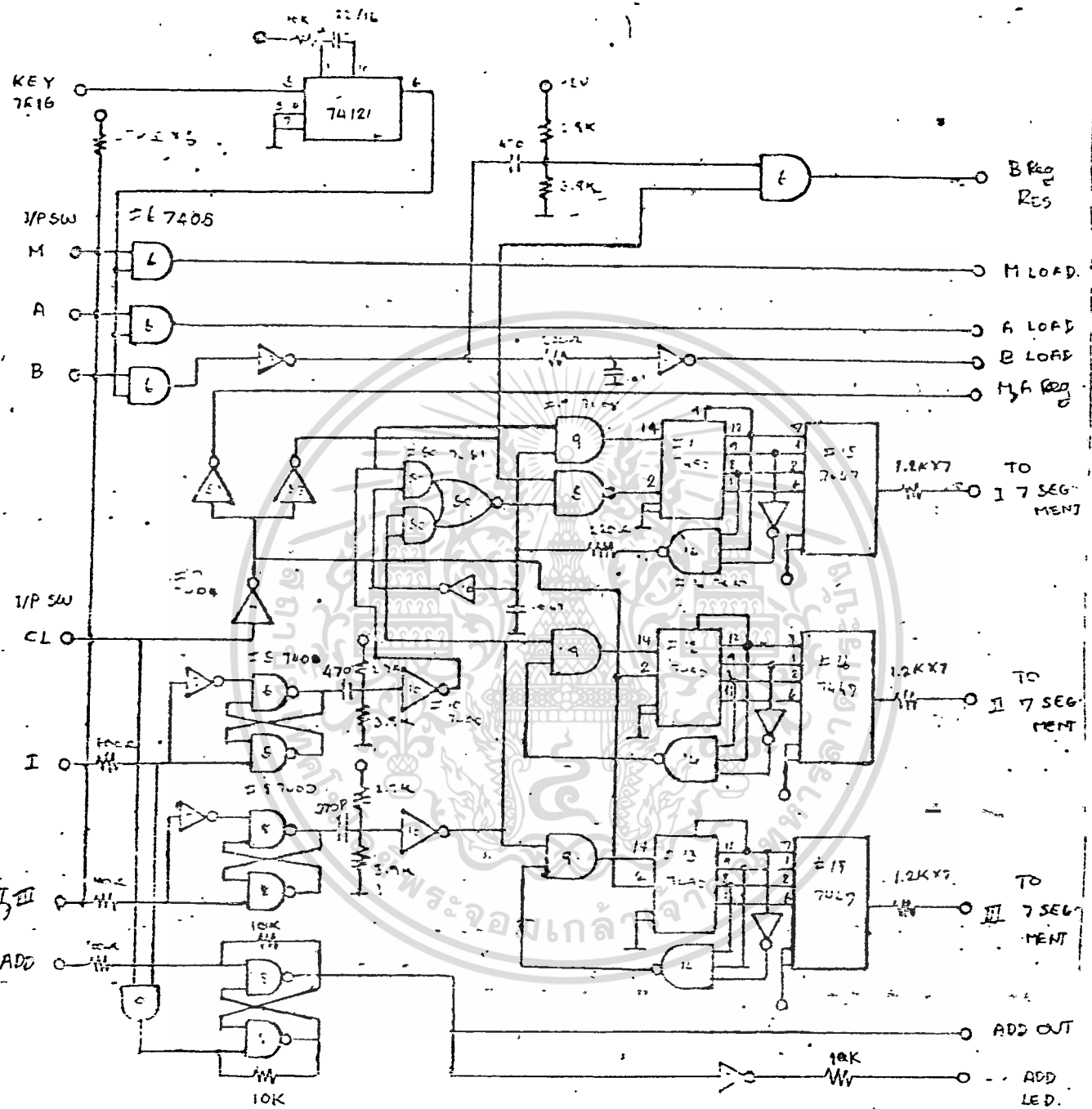
ส่วน CLEAR นี้จะต่อกับวงจรมันทุก ๆ ส่วนเพื่อทำการ CLEAR ข้อมูลใหม่ค้่า ที่พร้อมจะเริ่มต้นใหม่คือเป็น "0" นมค

ส่วนสุดท้ายคือ ส่วนควบคุมการป้อนข้อมูลเข้าของ REG.A,B,M ส่วนนี้ได้ออกแบบโดยใช้ IC เบอร์ 74121 ฎจากภาคผนวก ซึ่งเป็นไอซี โมโนสเตเบิลมิลติไวเบสเคอร์ ซึ่งออกแบบเป็นวงจรมันที่ท่สามารถยึดเวลาคงที่ของเอาต์พุตให้ได้นานกว่าปกติได้ โดยใช้สัญญาณอินพุตกระตุ้นข้่านี้ได้มาจาก KEY TRIG ในส่วนของวงจรมัน KEY BOARD ซึ่งค่าเวลาในการยึดเวลาคงที่ของเอาต์พุตสามารถกำหนดได้โดยค่า R และ C ที่ต่อที่ขา 9 และ 10 ของ IC 74121 ซึ่งค่าเวลานี้สามารถคำนวณได้จากสูตร

$$T = 0.695 RC$$

ทุกครั้งที่เรากค KEY BOARD จะมีสัญญาณ KEY TRIG ออกมาส่งให้กับขา 5 ของ IC 74121 และในขณะที่เราคต้องการเลือกข้อมูลเข้า ใน REG.A,B หรือ M ก็จะมีสัญญาณออกจาก IC 74121 ผ่าน END GATE ของส่วนที่ควบคุมการป้อนข้อมูลใน REG. A,B,M ที่เราเลือกต้องการก็จะให้ข้อมูลจาก KEY BOARD เข้าไปใน REGESTOR

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นอนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ตัวใดตัวหนึ่งที่เรเลือกไว้
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิน อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

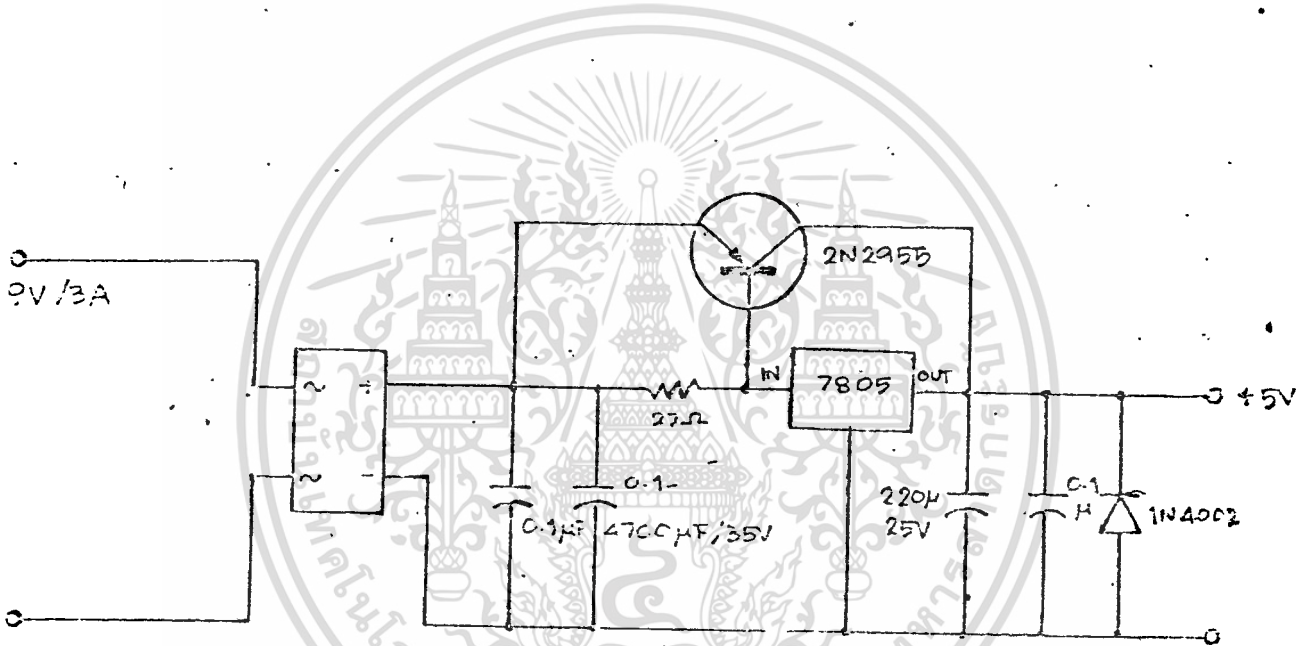


รูปที่ 9 แสดงวงจร Control Signal Unit

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3.8 POWER SUPPLY

วงจร POWER SUPPLY นี้ใช้ท้อฮอตแบบโคธไซ้ IC 7805 เป็น ไอซีเร็กกูเลต ให้แรงดันเอาต์พุต 5 V และใช้ทรานซิสเตอร์ 2N2955 เป็นตัวเพิ่มกระแสให้กับวงจร เพื่อให้สามารถจ่ายกระแสเอาต์พุตได้สูงขึ้น ส่วนค่าปาซิเคอร์ ค่า 0.1 uF นั้นเป็นตัวป้องกันไม่ให้เกิดความถี่สูง ๆ ส่งผ่านไปก็คือ ทำให้ความถี่สูง ๆ ผ่านตัวมันลงกราวด์ไปส่วนค่าปาซิเคอร์ ค่า 4700 uF/ 35V และ 220 uF/25V เป็นตัวลดการริบเปลในแหล่งจ่ายไฟส่วนไดโอด 1N4002 เป็นตัวป้องกัน Back Emf เนื่องจาก Load



รูปที่ 10 แสดงวงจร Power Supply

การทดลองและผลการทดลอง

4.1 การทดลองวงจรบวก

4.1.1 ลำดับขั้นการเตรียมการ

1. "OFF" POWER SUPPLY
2. ท่อสาย (1,2), (4, 18), (6, 16), (7, 17) และ (10, 11) ท่อสายต่อวงจร
3. ตั้งทิศทางการเคลื่อนข้อมูลของ แอกคิวมูเลเตอร์ "A" ในทิศทาง \rightarrow
4. ตั้ง ON/OFF สวิตช์ของรีจิสเตอร์ [B] ไปที่ OFF
5. ตั้ง ON/OFF สวิตช์ของรีจิสเตอร์ [M] ไปที่ OFF
6. ตั้งสวิตช์ ON/OFF ของเคซิโมด อินดิเคเตอร์ทางด้านซ้ายมือและขวามือไปที่ตำแหน่ง (OFF)
7. ตั้งสวิตช์เลือก [A']/[A] ไปทางคาน [A]
8. เปิดสวิตช์เพาเวอร์ "ON"

4.1.2 ลำดับขั้นการทดลอง ตัวอย่างการบวกเลข $7 + 5 = 12$

1. กดปุ่ม [CL] ทำให้ข้อมูลในรีจิสเตอร์ต่าง ๆ เป็นศูนย์

$$\begin{matrix} [A] & & & & [B] & & CP1 \\ \boxed{00000} & s = 0 & Co = 0 & Ci = 0 & \boxed{00000} & \boxed{0} \end{matrix}$$
2. กดปุ่มเลือกใส่ข้อมูลใน [A] PRESET
3. กดปุ่มเลขตัวสั่ง [7] ตัวเลขโบนารีจะปรากฏในรีจิสเตอร์ [A]

$$\begin{matrix} A \\ \boxed{00111} \end{matrix}$$
4. กดปุ่มเลือกใส่ข้อมูลใน [B] PRESET
5. ใส่เลขตัวบวก [5] ตัวเลขโบนารีจะปรากฏในรีจิสเตอร์ [B]

$$[B] \boxed{00101}$$
6. กดปุ่ม [ADD] เพื่อให้การบวกในบิตแรกของข้อมูลในรีจิสเตอร์ A และรีจิสเตอร์ B จะได้ $s = 0, Co = 1$
7. กดปุ่ม [I] 1 ครั้ง เพื่อเลื่อนข้อมูลในแอกคิวมูเลเตอร์ [A] 1 บิตไปทางขวามือ ข้อมูล $s = 0$ จะถูกนำมาเก็บไว้ในบิตสูงสุดของแอกคิวมูเลเตอร์ [A] และข้อมูล $Co=1$ จะถูกนำไปเก็บไว้ที่ CARRY

MEMORY ทำให้ได้ $C_i = 1$

8. อกุ่ม **ADD** ให้ข้อมูลในบิตถัดไปถูกบวกกัน เหมือนกับในข้อ 6 จะได้ $s=0$
9. อกุ่ม **I** หนึ่งครั้งเลื่อนข้อมูลใน [A] และ [B] เหมือนกับในข้อ 7 ข้อมูล $s = 0$ จะเก็บไว้ในบิตสูงสุดของ [A] และ $Co=1$ จะเก็บไว้ในบิต CARRY MEMORY ทำให้ $C_i = 1$
10. อกุ่ม **ADD** ให้ข้อมูลในบิตถัดไปถูกบวกกันเหมือนในข้อ 6 ได้ $s = 1$
 $Co = 1$
11. อกุ่ม **I** 1 ครั้ง เพื่อเลื่อนข้อมูลใน [A] และ [B] เหมือนกับในข้อ 7 $s=1$ จะเก็บไว้ในบิตสูงสุดของ [A], $Co = 1$ จะเก็บไว้ใน CARRY MEMORY ทำให้ $C_i = 1$
12. อกุ่ม **ADD** ให้ข้อมูลในบิตถัดไปถูกบวกกันเหมือนกันในข้อ 6 ทำให้ $S = 1$, $Co = 0$
13. อกุ่ม **I** 1 ครั้ง ให้ข้อมูลใน [A] และ [B] เลื่อนไป 1 บิต ข้อมูล $s = 1$ จะถูกเก็บไว้ในบิตสูงสุดใน [A] และ $Co=0$ จะเก็บไว้ใน CARRY MEMORY ทำให้ $C_i = 0$
14. อกุ่ม **ADD** ให้ข้อมูลในบิตถัดไปถูกบวกกัน เหมือนกันข้อ 6 ทำให้ $s = 0$, $Co = 0$
15. อกุ่ม **I** 1 ครั้ง เพื่อเลื่อนข้อมูลเหมือนกันข้อ 7 ข้อมูล $s = 0$ จะเก็บไว้ใน [A] และ $Co = 0$ เก็บไว้ใน CARRY MEMORY ทำให้ $C_i = 0$ ตัวอย่างนี้เป็นกรบวกข้อมูล 5 บิต ผลบวกหรือผลลัพธ์ที่ใดจะเก็บไว้ใน [A]
16. การคูณข้อมูลในรีจิสเตอร์ [A] ในระบบเลขฐานสิบ ให้ตั้งสวิทช์ให้ ON/OFF ตามซ้ายมือไปตำแหน่ง "ON" ตัวเลขผลลัพธ์ "12" จะแสดงขึ้น

หมายเหตุ

การบวกเลขความไวงานที่ 1 เป็นการบวกเลขโดยใช้แอกิวมูลเตเซอร์ถ่า

ต้องการบวกเลขโคไซรีจิสเตอร์ A เก็บตัวเลขที่จะบวกและรีจิสเตอร์ M เก็บผล

เอกสารนี้เป็นเอกสารสงวนไว้สำหรับกรใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

สิทธิ์จะทำใ้กึ่งนี้

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

- (ก) ก่อสายประกอบวงจรที่ขั้วต่อ หมายเลข 1-2, 3-4, 6-16, 7-17, 10-11, 18-19 และ 23-25 ตามลำดับ
- (ข) ตั้งสวิตช์เลื่อนทิศทางการเคลื่อนข้อมูลของรีจิสเตอร์ [A] ไปที่
- (ค) ตั้งสวิตช์เลือกทิศทางการเคลื่อนข้อมูลของรีจิสเตอร์ [M] ไปที่
- (ง) ตั้งสวิตช์ ON/OFF ของรีจิสเตอร์ [B'] ไปที่ OFF
- (จ) ตั้งสวิตช์ ON/OFF ของรีจิสเตอร์ [M] ไปที่ ON
- (ฉ) ตั้งสวิตช์แสดงผลลัพธ์เป็นเลขฐานสิบไว้ที่ OFF ทั้งทางด้านซ้ายและขวามือ
- (ช) ตั้งสวิตช์เลือก [A] + [M] / [M] ไปทางด้าน M
- (ซ) ทดลองตามลำดับขั้นการทดลองใบงานที่ 1 ตั้งแต่ข้อ 1 ถึง ข้อ 15 ข้อมูลที่เป็นผลลัพธ์จะถูกเก็บไว้ในรีจิสเตอร์ [M]
- (ฅ) ข้อมูลผลลัพธ์ในรีจิสเตอร์ จะเป็นเลขไปนารี ถ้าต้องการจะดูผลลัพธ์เป็นฐานสิบ ก็สามารถดูได้โดยการตั้งสวิตช์ ON/OFF ทางด้านขวามือ ที่แสดงตัวเลขฐานสิบไปที่ตำแหน่ง "ON"

4.2 การทดลองวงจรลบบ

4.2.1 ลำดับขั้นการเตรียมการ

ต่อประกอบวงจรและตั้งสวิตช์ต่าง ๆ ดังนี้

1. ตั้งสวิตช์จ่ายไฟไว้ที่ OFF
2. ก่อสายประกอบวงจรที่ตำแหน่งต่าง ๆ ดังนี้ 1-2, 4-18, 7-17, 10-11, 15-16 และ 21-22 ตามลำดับ
3. ตั้งสวิตช์เลือกทิศทางการเคลื่อนข้อมูลในแอกคิวมูลเตอร์ [A] ไว้ที่
4. ตั้งสวิตช์ที่แสดงข้อมูลในรีจิสเตอร์ [B'] ไว้ที่ ON
5. ตั้งสวิตช์ที่แสดงข้อมูลในรีจิสเตอร์ [M] ไว้ที่ OFF
6. ตั้งสวิตช์ที่แสดงข้อมูลผลลัพธ์เป็นเลขฐานสิบไว้ที่ OFF
7. ตั้งสวิตช์เลือก [A'] / [A] ไปที่ตำแหน่ง [A] เสียก่อนในขณะนี้ เนื่องจากเราสามารถเลือกตั้งสวิตช์ใดทั้งที่ [A'] หรือ [A] ขึ้นอยู่กับผลลัพธ์ของการคำนวณเข้าผลลัพธ์เป็นบวกให้ตั้งไว้ทางด้าน [A] เข้าผลลัพธ์เป็นเลขลบให้ตั้งไว้ทางด้าน [A']

8. ต่อสวิตช์ให้ไฟเข้าเครื่อง [ON] แล้วทดลองตามลำดับขั้นต่าง ๆ ดังต่อไปนี้

4.2.2 ลำดับขั้นการทดลอง ตัวอย่างเช่น ต้องการกำหนด 1-9 = -8

1. กดปุ่ม [CL] เพื่อให้ข้อมูลในรีจิสเตอร์ ทุกตัวเป็น "0"
2. กดปุ่มเลือกป้อนข้อมูลลงในรีจิสเตอร์ (A) (A-PRESET)
3. กดตัวเลข [1] ตัวเลขรหัสไบนารีของเลข "1" จะปรากฏในแอดดิทิวเมเตอร์ [A]
4. กดปุ่มเลือกป้อนข้อมูลในรีจิสเตอร์ (B) (B-PRESET)
5. กดตัวเลข [9] ตัวเลขรหัสไบนารีของเลข "9" จะปรากฏในรีจิสเตอร์ [B] และคอมพลิเมนต์ของ "9" ซึ่งเป็นเลขลบของข้อมูลในรีจิสเตอร์ [B] จะปรากฏในรีจิสเตอร์ [B']
6. กดปุ่ม [ADD] เพื่อบวกข้อมูลในบิตต่ำสุดของรีจิสเตอร์ [A] และ [B'] เข้าด้วยกันจะได้ $S = 0, Co = 1$
7. กดปุ่ม [I] หนึ่งครั้ง ข้อมูลในรีจิสเตอร์ [A] และ [B'] จะถูกเลื่อนไปทางขวามือหนึ่งบิตและข้อมูลที่เป็นผลลัพธ์จากการบวกในบิตแรกคือ $S = 0$ จะถูกเลื่อนมาเก็บไว้ที่บิตสูงสุดของแอดดิทิวเมเตอร์ [A] ส่วนข้อมูล $Co = 1$ จะเก็บไว้ในหน่วยความจำที่เก็บตัวทศ ทำให้ $Ci = 1$
8. กดปุ่ม [ADD] : เพื่อให้ข้อมูลใน [A], [B'] และ Ci บวกกันจะได้ $S = 0, Co = 1$
9. กดปุ่ม [I] หนึ่งครั้งเช่นเดียวกันกับข้อ 7 ข้อมูล $S=0$ จะเก็บไว้ในบิตสูงสุดของแอดดิทิวเมเตอร์ [A] ข้อมูล $Co=1$ เก็บไว้ในที่เก็บตัวทศทำให้ $Ci = 1$
10. กดปุ่ม [ADD] เช่นเดียวกันกับข้อ 6 จะได้ $S = 0, Co = 1$
11. กดปุ่ม [I] หนึ่งครั้งดังอธิบายในข้อ 7 ข้อมูล $S=0$ จะเก็บไว้ในบิตสูงสุดของแอดดิทิวเมเตอร์ [A] และ $Co = 1$ จะเก็บไว้ในหน่วยความจำที่เก็บตัวทศทำให้ $Ci = 1$
12. กดปุ่ม [ADD] ดังอธิบายในข้อ 6 ทำให้ $S = 1, Co = 0$
13. กดปุ่ม [I] หนึ่งครั้งดังอธิบายในข้อ 7 ข้อมูล $S=0$ จะเก็บไว้ในบิตสูงสุดของแอดดิทิวเมเตอร์ [A] และ $Co = 0$ เก็บไว้ในที่เก็บตัวทศ

ทดทำให้ $C_i = 0$

14. กดปุ่ม **ADD** ทั้งอธิบายในข้อ 6 ทว่าให้ $S = 1, C_o = 0$

15. กดปุ่ม **I** หนึ่งครั้งทั้งอธิบายในข้อ 7 จะได้ $S = 1$ เก็บบัวในบิท
สูงสุดของแอกคิวมูลเตอร์ **[A]** และ $C_o = 0$ เก็บบัวในที่เก็บบิต
ทว่าให้ $C_i = 0$

การทดลองตั้งแต่ข้อ (1) ถึง (15) จะเป็นการลบเลขโดยวิธีบวก
เลขคอมพลิเมนต์ครบ 5 บิท ผลต่างหรือผลลัพธ์ที่ได้จะเก็บบัวในแอกคิวมูล
เตอร์ **[A]** จะเห็นว่าข้อมูลในบิทสูงสุด ซึ่งเป็นเครื่องหมาย (Sign Bit)
เป็นเลข "1" ซึ่งแสดงว่าผลลัพธ์เป็นเลขลบ

16. ตั้งปุ่มสวิตช์เลือก **[A'] / [A]** ไปทางคัน **[A']** เมื่อผลลัพธ์ในแอก
คิวมูลเตอร์ **[A]** เป็นเลขลบ (ดูจากบิทเครื่องหมายซึ่งเป็นบิทสูงสุด
เป็น "1")

17. ถ้าต้องการผลลัพธ์ในแอกคิวมูลเตอร์เป็นเลขฐานสิบให้ตั้งสวิตช์ตัว
แสดงผลเป็นเลขฐานสิบซ้ายมือไปที่ตำแหน่ง "ON" จะเห็นผลลัพธ์
แสดงคือ "-8"

หมายเหตุ

(ก) จะต้องจำไว้เสมอว่าช่วงตัวเลขที่เป็นเลขลบที่ได้ตั้งแต่ "-1" ถึง
"-15" เท่านั้น การตั้งตัวเลขมากเกินกว่านั้นจะต้องไม่ให้เกิดจำนวนที่
กำหนด

(ข) ในการคำนวณให้รีเซ็ท **CP1** โดยการกดปุ่ม **I** จนกว่าตัวเลข
ของ **CP1** เป็น "0" หรืออาจกดปุ่ม **II III** ก็ได้ข้อมูลในรีจิส
เตอร์ทุกตัวจะถูกรีเซ็ทเมื่อกดปุ่ม **CL**

(ค) การทดลองในลำดับขั้นที่ (4) เป็นคนไปจะต้องทำหลังจากที่รีเซ็ท **CP1**
เรียบร้อยแล้ว

(ง) วิธีการลบเลขไบนารีในใบงานที่ 2 นี้เป็นวิธีการลบเลขโดยใช้แอกคิว
มูลเตอร์ทั้งแสดงในรูปแบบที่ สำหรับวิธีการแสดงในรูปแบบที่
(วงจรถบเลขไบนารีเป็นต้น) ไม่สามารถทดลองได้เนื่องจากรีจิสเตอร์
[M] ซึ่งจะใช้เก็บบิตผลลัพธ์ไม่มีตัวแปลงรหัสเป็นคอมพลิเมนต์ จึงไม่
สามารถแสดงผลที่เป็นเลขลบได้

4.3 การทดสอบวงจร

4.3.1 ลำดับขั้นการเตรียมการ

1. ตั้งสวิตช์จ่ายไฟเข้าเครื่องไว้ที่ตำแหน่ง OFF
2. ต่อสายประกอบวงจรที่ขั้วต่อต่าง ๆ ตามลำดับดังนี้ 2-5, 4-18, 6-16, 7-17, 9-26, 10-23 และ 19-28.
3. ตั้งสวิตช์เลือกทิศทางการเคลื่อนข้อมูลในแอกทิวมูลเคเตอร์ (A) ไปที่ \rightarrow
4. ตั้งทิศทางการเคลื่อนข้อมูลในรีจิสเตอร์ (M) ไปทาง \rightarrow
5. ตั้งสวิตช์ ON/OFF ของรีจิสเตอร์ (B') ไปที่ OFF
6. ตั้งสวิตช์ ON/OFF ของที่แสดงข้อมูลในรีจิสเตอร์ (M) ไว้ที่ ON
7. ตั้งสวิตช์ ON/OFF ของที่แสดงตัวเลขผลลัพธ์เป็นเลขฐานสิบไว้ที่ OFF
8. ตั้งสวิตช์เลือก [A] + [M]/[M] ไปทางด้าน [A] + [M]
9. ต่อสวิตช์ไฟเข้าเครื่อง (ON)

4.3.2 ลำดับขั้นการทดลอง

ตัวอย่างเช่น ต้องการคูณเลข $(9 \times 8 = 72)$

1. กดปุ่ม **[CL]** เพื่อให้ข้อมูลในรีจิสเตอร์ทุกตัวเป็นศูนย์
2. กดปุ่มเลือกใส่ข้อมูลในรีจิสเตอร์ (B) (B-PRESET)
3. กดเลข **[9]** ที่แป้นกดตัวเลข รหัสไบনারีซึ่งแทนเลข (9) จะปรากฏในรีจิสเตอร์ (B)
4. กดปุ่มเลือกใส่ข้อมูลในรีจิสเตอร์ (M) (M-PRESET)
5. กดเลข **[8]** ที่แป้นกดตัวเลขรหัสไบনারีซึ่งแทนเลข (8) จะปรากฏในรีจิสเตอร์ (M)

(ในขณะนี้ข้อมูลที่ เป็นเลขตัวตั้งจะอยู่ในรีจิสเตอร์ B ข้อมูลที่เป็นเลขตัวคูณจะอยู่ในรีจิสเตอร์ (M) ส่วนข้อมูลในแอกทิวมูลเคเตอร์จะเป็นศูนย์)

6. ในขณะนี้บิตค่าสุดของรีจิสเตอร์ (M) ซึ่งเป็นตัวคูณเป็นเลข "0". ให้กดปุ่ม **[II III]** หนึ่งครั้งเพื่อเคลื่อนข้อมูลในรีจิสเตอร์ M และรีจิสเตอร์ A. ไปทางขวามือหนึ่งบิต
7. บิตต่อมาในรีจิสเตอร์ (M) ก็ยังมีบิตค่าสุดเป็นเลข "0" อีกให้กดปุ่ม

[II III] หนึ่งครั้งเพื่อเคลื่อนข้อมูลในรีจิสเตอร์ (M) และรีจิสเตอร์

ไปทางขวามือหนึ่งบิตเช่นเดียวกับบิตข้อ (6)

8. บิตค่าสูงสุดของรีจิสเตอร์ (M) ก็ยังเป็นเลข "0" อีกก็ให้กลุ่มบิต II III หนึ่งครั้งเช่นเดียวกับบิตข้อ (6)

9. ในขณะนี้บิตค่าสูงสุดของข้อมูลในรีจิสเตอร์ (M) เป็นเลข "1" จะต้องทำการบวกข้อมูลในแอดดิทิวเลเตอร์ (A) และข้อมูลในรีจิสเตอร์ (B) ซึ่งเป็นตัวตั้ง การบวกก็ให้กระทำเช่นเดียวกับการบวกเลขไบนารีที่ผ่านมาแล้วในใบงานที่ 1 กล่าวคือ กลุ่ม ADD แล้วกลุ่ม I สลับกันไปจนครบ 5 รอบ เพื่อบวกข้อมูลแบบอินทิมจำนวน 5 บิต ในแอดดิทิวเลเตอร์ (A) และข้อมูลในรีจิสเตอร์ (B) และรีจิสเตอร์ I ได้ผลบวกที่ได้เก็บไว้ในแอดดิทิวเลเตอร์ (A)

10. เมื่อเสร็จสิ้นการบวกแล้วให้กลุ่ม II III หนึ่งครั้งเพื่อเลื่อนข้อมูลในแอดดิทิวเลเตอร์ (A) และรีจิสเตอร์ (M) ไปทางขวามือหนึ่งบิต (ในตอนแรกตัวแสดงสัญญาณฟิล์ทวอยม CPI จะเป็นเลข 5 และจะถูกรีเซ็ตกลับเป็น "0" เมื่อกลุ่ม II III)

11. บิตต่อมาซึ่งเป็นบิตสุดท้ายของเลขตัวตั้งในรีจิสเตอร์ (M) หรือบิตค่าสุดท้ายอยู่ในรีจิสเตอร์ (M) ขณะนี้เป็นเลข "0" ให้กลุ่ม II III หนึ่งครั้งเพื่อเลื่อนข้อมูลในแอดดิทิวเลเตอร์ (A) และรีจิสเตอร์ (M) ไปทางขวามือหนึ่งบิต

ทั้งหมดนี้เป็นลำดับการคูณเลขไบนารีครบ 5 บิต ผลลัพธ์ที่ได้จากการคูณ จะเก็บไว้ในแอดดิทิวเลเตอร์ (A) และรีจิสเตอร์ (M) เรียงลำดับจากบิตที่มีค่าสูงสุดไปยังบิตที่มีค่าต่ำสุด

(A)					(M)				
2^9	2^8	2^7	2^6	2^5	2^4	2^3	2^2	2^1	2^0
0	0	0	1	0	0	1	0	0	0
(2^6)					(2^3)				

$$\text{ดังนั้น } 9 \times 8 = 2^6 + 2^3 = 64 + 8 = 72$$

12. ถ้าต้องการคูณค่าอะไรเป็นเลขฐานสิบ หรือตัวบ่งชี้แสดงผลเป็นเลขฐานสิบทางขวามือไปข้างหน้าหนึ่ง "0" จะเห็นผลลัพธ์ คือ 72

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

4.4 การทดลองวางจำหน่าย

4.4.1 ลำดับขั้นการเตรียมการ

1. ตั้งสวิตช์ไฟเข้าไว้ที่ตำแหน่ง "OFF"
2. ต่อสายประกอบที่ขั้วต่าง ๆ ตามลำดับ ดังนี้ 2-5, 4-18, 6-12, 7-17, 8-20, 9-26, 13-16, 14-15, 21-24 และ 23-27
3. ตั้งสวิตช์เลือกทิศทางคาร์เลื่อนข้อมูลในแอดคิวิมูเลเตอร์ [A] ไปทาง →
4. ตั้งสวิตช์เลือกทิศทางคาร์เลื่อนข้อมูลในรีจิสเตอร์ [M] ไปทาง ←
5. ตั้งสวิตช์แสดงข้อมูลในรีจิสเตอร์ (B) ไว้ที่ตำแหน่ง ON
6. ตั้งสวิตช์แสดงข้อมูลในรีจิสเตอร์ (M) ไว้ที่ตำแหน่ง ON
7. ตั้งสวิตช์ 1/0 ของรีจิสเตอร์ (M) ไว้ที่ตำแหน่ง "0"
8. ตั้งสวิตช์แสดงตัวเลขระบบฐานสิบไว้ที่ตำแหน่ง OFF
9. ตั้งสวิตช์เลือก [A+M]/[M] ไปทางด้าน [M]
10. ตั้งสวิตช์เลือก [A]/[A] ไปทางด้าน [A]
11. ตั้งสวิตช์เลือก (B)/(B') ไปทางด้าน (B')
12. จ่ายไฟเข้าเครื่องโดยต่อสวิตช์ให้ไฟเข้า (ON)

4.4.2 ลำดับขั้นการทดลอง

ตัวอย่างเช่น การหารตัวเลข $9-2 = 4$ เลข 1

1. กดปุ่ม **[CL]** เพื่อให้ข้อมูลในรีจิสเตอร์ทุกตัวเป็นศูนย์
2. กดปุ่มเลือกป้อนข้อมูลในรีจิสเตอร์ (M) (M-PRESET)
3. กดปุ่มตัวเลข **[9]** ที่เป็นตัวเลข รมัสนับนารีซึ่งแทนตัวเลข "9" จะปรากฏในรีจิสเตอร์ [M] ซึ่งเป็นตัวตั้ง
4. กดปุ่มเลือกป้อนข้อมูลลงในรีจิสเตอร์ (B) (B-PRESET)
5. กดปุ่มตัวเลข **[2]** ซึ่งเป็นตัวหารรหัสไบนารีซึ่งแทนเลข "2" จะปรากฏในรีจิสเตอร์ [B]

(ในขณะที่ข้อมูลในรีจิสเตอร์ [M] จะเป็นเลขตัวตั้ง ข้อมูลในรีจิสเตอร์ [B] จะเป็นตัวหาร คอมพลิเมนต์ของเลขตัวหารจะปรากฏในรีจิสเตอร์ [B'] ข้อมูลในแอดคิวิมูเลเตอร์จะเป็น "0")

- เม้นต์ของเลขตัวหารในรีจิสเตอร์ (B') โดยการกลุ่ม **ADD** ก่อนแล้วกลุ่ม **I** สลับกันไป 5 รอบ (เช่นเดียวกับการลบเลข)
7. ผลต่างที่ได้จากข้อ 6 จะอยู่ในแอกทิวมูลเคเตอร์ (A) ซึ่งมีทสูงสุดเป็นเลข "1" แสดงว่าหารกันไม่ได้ (ผลต่างเป็นเลขลบ) ให้เลื่อนสวิตช์เลือก **[B/B']** ไปทางค่าน **[B]** และกลุ่ม **I** หนึ่งครั้งที่แสดงผล CP 1 ซึ่งเป็นเลข 5 อยู่เค็มก็จะถูกรีเซ็ทกลับเป็นศูนย์ ผลการหารจะเป็น "0"
 8. ในขณะที่ข้อมูลในแอกทิวมูลเคเตอร์จะเป็นเลขจำนวนลบจึงต้องบวกข้อมูลในแอกทิวมูลเคเตอร์กับตัวหารในรีจิสเตอร์ (B) เพื่อให้ได้ตัวตั้งตัวเค็มออกมา ทำได้โดยการกลุ่ม **ADD** หนึ่งครั้งและกลุ่ม **I** หนึ่งครั้งสลับกันไป 5 รอบ ข้อมูลในแอกทิวมูลเคเตอร์จะกลับเหมือนเค็ม
 9. ทำการหารในบิทต่อไปโดยการเลื่อนสวิตช์เลือกทิศทางการเลื่อนข้อมูลของแอกทิวมูลเคเตอร์ (A) ไป ← และสวิตช์ใส่ผลลัพธ์ของการหาร 1/0 ของรีจิสเตอร์ (M) อยู่ที่ตำแหน่ง "0" (เค็มตั้งไว้ที่ "0" อยู่แล้ว) กลุ่ม **II III** หนึ่งครั้งข้อมูลในแอกทิวมูลเคเตอร์ A และรีจิสเตอร์ M จะเลื่อนไปทางซ้ายมือ (ข้อมูลที่เป็ผลลัพธ์ของการหารครั้งแรก = "0" จะถูกเลื่อนเข้ามาอยู่ที่บิทค่าสุดของรีจิสเตอร์ (M)
 10. ตั้งปุ่มสวิตช์เลือก **B/B'** มาทางค่าน **B'** และสวิตช์เลือกทิศทางการเคลื่อนที่ของข้อมูลในแอกทิวมูลเคเตอร์ (A) ไป → ทำการบวกข้อมูลในแอกทิวมูลเคเตอร์ (A) กับเลขคอมพลิเมนต์ในรีจิสเตอร์ **B'** โดยการกลุ่ม **ADD** หนึ่งครั้งและ **I** หนึ่งครั้งสลับกันไป 5 รอบ เช่นเดียวกับข้อ 6
 11. บิทสูงสุด ในแอกทิวมูลเคเตอร์ (A) จะเป็น "1" แสดงว่าผลการหารเป็น "0" ให้ตั้งปุ่มเลือก **B/B'** ไปที่ **B** และกลุ่ม **I** หนึ่งครั้งเพื่อรีเซ็ทให้ CP1 กลับไปเป็นศูนย์
 12. บวกข้อมูลในแอกทิวมูลเคเตอร์ (A) กับรีจิสเตอร์ (B) โดยการก

- ปุ่ม **ADD** หนึ่งครั้งและ **I** หนึ่งครั้งสลับกันไป 5 รอบ เช่นเดียวกับข้อ 8
13. ตั้งสวิทช์เลือกทิศทางการเคลื่อนที่ของข้อมูลในแอดคิวมูลิเตอร์ (A) ไป ← ผลการหารเป็น "0" ดังนั้นสวิทช์ป้อนข้อมูลให้กับรีจิสเตอร์ (M) จะอยู่ที่ตำแหน่ง "0" ให้กดปุ่ม **II III** หนึ่งครั้งเพื่อเลื่อนข้อมูลในบิตถัดไปของเลขตัวตั้งมาไว้ในแอดคิวมูลิเตอร์ (A) และผลการหารครั้งที่ 2 จะอยู่ในบิตค่าสุดของรีจิสเตอร์ (M) ด้วย
14. ตั้งสวิทช์เลือก B/B' ไปทางด้าน B' และสวิทช์เลือกทิศทางการเคลื่อนที่ของข้อมูลในแอดคิวมูลิเตอร์ A ไป → ทำการบวกข้อมูลในแอดคิวมูลิเตอร์ (A) กับเลขคอมพลิเมนต์ ตัวตั้งในรีจิสเตอร์ B' โดยการกดปุ่ม **ADD** หนึ่งครั้งและกดปุ่ม **I** หนึ่งครั้งสลับกันไป 5 รอบ เช่นเดียวกับข้อ 6
15. ภูมิสูงสุดของแอดคิวมูลิเตอร์ (A) เป็น "1" ตั้งสวิทช์เลือก B/B' มาทางด้าน B และกดปุ่ม **I** หนึ่งครั้งเพื่อรีเซ็ต CPL
16. บวกข้อมูลในแอดคิวมูลิเตอร์ (A) กับรีจิสเตอร์ (B) ให้ได้ผลตัวตั้งเดิมในแอดคิวมูลิเตอร์ (A) โดยการกดปุ่ม **ADD** หนึ่งครั้งและกดปุ่ม **I** หนึ่งครั้งสลับกันไปครบ 5 รอบ เช่นเดียวกับข้อ 8
17. ตั้งสวิทช์เลือกทิศทางการเคลื่อนที่ของข้อมูลในแอดคิวมูลิเตอร์ (A) ไป เนื่องจากผลการหารเป็นเลข "0" ดังนั้นสวิทช์ป้อนข้อมูลเลขผลลัพธ์ในรีจิสเตอร์ (M) หรือสวิทช์ 1/0 จะต้องตั้งไว้ที่ตำแหน่ง "0" กดปุ่ม **II III** หนึ่งครั้งเพื่อเลื่อนข้อมูลในแอดคิวมูลิเตอร์ (A) และรีจิสเตอร์ (M) ไปทางซ้ายมือหนึ่งบิต ข้อมูลที่เป็นผลลัพธ์จากการหารคือ "0" จะถูกป้อนเข้าไปอยู่ที่บิตค่าสุดของรีจิสเตอร์ (M)
18. ตั้งสวิทช์เลือก B/B' ไปทางด้าน B' และสวิทช์เลือกทิศทางการเคลื่อนที่ของข้อมูลในแอดคิวมูลิเตอร์ A ไป → กำหนดหาผลต่างของข้อมูลในแอดคิวมูลิเตอร์ (A) กับเลขคอมพลิเมนต์ในรีจิสเตอร์ B' โดยการกดปุ่ม **ADD** หนึ่งครั้งและกดปุ่ม **I** หนึ่งครั้งสลับกันไปครบ 5 รอบ เช่นเดียวกับข้อ 6

โดยการกดปุ่ม **ADD** หนึ่งครั้งและ **I** หนึ่งครั้งสลับกันไป 5 รอบ เช่นเดียวกันกับข้อ 6

19. ในขณะที่บิตสูงสุดในแอกทิวมูลเคเตอร์เป็น "0" ให้ตั้งสวิตช์เลือกทิศทางการเคลื่อนที่ของข้อมูลในแอกทิวมูลเคเตอร์ (A) ไป ← และสวิตช์ป้อนผลลัพธ์การหาร 1/0 อยู่ที่ตำแหน่ง "1" กดปุ่ม **II III** หนึ่งครั้ง เพื่อให้ข้อมูลในแอกทิวมูลเคเตอร์ (A) และรีจิสเตอร์ (M) เคลื่อนไปทางซ้ายมือหนึ่งบิต (ข้อมูลที่ไค้จากการหาร = "1" จะถูกป้อนเข้าไปอยู่ที่บิตค่าสุดของรีจิสเตอร์ (M) เนื่องจากข้อมูลในแอกทิวมูลเคเตอร์ เป็นเลขบวก ดังนั้นจึงสามารถนำไปใช้ในการหารบิตต่อไปได้เลย ไม่ต้องนำมาบวกกับเลขตัวหาร
20. ตั้งสวิตช์ (B)/(B') ไปทางด้าน B' ตั้งสวิตช์เลือกทิศทางการเคลื่อนที่ของข้อมูลในแอกทิวมูลเคเตอร์ (A) ไปทาง → กำหนดผลต่างของเลขในแอกทิวมูลเคเตอร์ (A) กับเลขคอมพลิเมนต์ในรีจิสเตอร์ B' โดยการกดปุ่ม **ADD** หนึ่งครั้งและปุ่ม **I** หนึ่งครั้งสลับกันไป 5 รอบ เช่นเดียวกันกับข้อ 6
21. ตัวเลขในบิตสูงสุดในแอกทิวมูลเคเตอร์ (A) เป็น "1" ตั้งสวิตช์เลือก B/B' มาทางด้าน B และ กด **I** หนึ่งครั้งเพื่อรีเซ็ต CP1
22. กำหนดผลรวมของเลขในแอกทิวมูลเคเตอร์ A กับข้อมูลในรีจิสเตอร์ B โดยการกดปุ่ม **ADD** และปุ่ม **I** สลับกันไป 5 รอบ เช่นเดียวกันกับข้อ 6
23. ตั้งสวิตช์เลือกทิศทางการเคลื่อนที่ของข้อมูลในแอกทิวมูลเคเตอร์ (A) ไปทาง ← ผลหารที่ไค้คือ "0" ดังนั้นจึงตั้งสวิตช์ใส่ในข้อมูลผลหาร 1/0 ไปที่ตำแหน่ง "0" กดปุ่ม **II III** หนึ่งครั้งเพื่อเคลื่อนข้อมูลในแอกทิวมูลเคเตอร์ A และรีจิสเตอร์ M ไปทางซ้ายมือหนึ่งบิต ข้อมูลที่เป็นผลลัพธ์ของการหารคือ "0" จะถูกเคลื่อนเข้ามาอยู่ที่บิตค่าสุดของรีจิสเตอร์ (M)
24. ตั้งสวิตช์เลือก B/B' ไปทางด้าน B' และตั้งสวิตช์เลือกทิศทางการเคลื่อนที่ของข้อมูลในแอกทิวมูลเคเตอร์ (A) ไป → กำหนด

ผลต่างระหว่างข้อมูลในแอดกิวมูเลเตอร์ A กับเลขคอมพลิเมนต์ในรีจิสเตอร์ B' โดยการกลุ่ม **ADD** และ **I** สลับกันไป 5 รอบ เช่นเดียวกันกับข้อ 6

25. ตัวเลขในบิตสูงสุดของแอดกิวมูเลเตอร์ A เป็น "1" ซึ่งสวิทช์ B/B' ไปทางด้าน B แล้วกลุ่ม **I** หนึ่งครั้งเพื่อรีเซ็ต CP1

26. กำหนดหา ผลบวกของข้อมูลในแอดกิวมูเลเตอร์ A กับข้อมูลในรีจิสเตอร์ B โดยการกลุ่ม **ADD** และ **I** สลับกันไป 5 รอบ เช่นเดียวกันกับข้อ 8

27. เนื่องจากผลหารในบิตสุดท้ายเป็น "0" ซึ่งสวิทช์ 1/0 ไปที่ตำแหน่ง "0" แล้วกลุ่ม **II III** หนึ่งครั้งเพื่อเลื่อนข้อมูลที่เป็นผลหารคือเลข "0" ไปอยู่ที่บิตสุดท้ายของรีจิสเตอร์ M สัญญาณพัลซ์ CP2 จะอยู่ที่เลข 5 และสัญญาณพัลซ์ CP3 จะอยู่ที่เลข 6

ข้อมูลที่เป็นผลหารหรือผลกัณฑ์จะอยู่ในรีจิสเตอร์ M คือเลขฐานสิบเท่ากับ $2^2 = 4$ และเศษที่เหลือจากการหารจะอยู่ในแอดกิวมูเลเตอร์ (A) คือเลขฐานสิบเท่ากับ $2^0 = 1$

บทวิจารณ์ และสรุป

แผงสาธิตเครื่องคำนวณอิเล็กทรอนิกส์นี้ได้ออกแบบโดยใช้ IC TTL ทั้งหมด ดังนั้นปัญหาที่เกิดจาก IC TTL นี้ ที่อาจจะสรุปได้คือ ความไวต่อสัญญาณรบกวนสูงพอสมควร นั่นคือ ถ้ามีสัญญาณรบกวนเกิดขึ้นไม่ว่าจะมาจากแหล่งจ่ายไฟเลี้ยงจากสนามไฟฟ้าหรืออื่นใดก็ตามย่อมทำให้การทำงานของ IC เกิดการผิดพลาดขึ้นได้ง่าย นอกจากนี้แล้วลักษณะการทำงานของ IC ยังทำหน้าที่เป็นสวิทช์ ซึ่งก็ย่อมก่อให้เกิดสัญญาณรบกวนเกิดขึ้นจากตัวมันเอง และอาจจะส่งผลกระทบต่อวงจรภาคอื่น ๆ ที่ประกอบกันอยู่อีกก็ได้ เพื่อเป็นการแก้ไขปัญหเกี่ยวกับสัญญาณรบกวนที่เกิดขึ้นจากตัวมันเองและอาจจะส่งผลกระทบต่อวงจรภาคอื่น ๆ ที่ประกอบกันอยู่อีกก็ได้ เพื่อเป็นการแก้ไขปัญหเกี่ยวกับสัญญาณรบกวนนี้จึงได้แก้ปัญหาเกี่ยวกับสัญญาณรบกวนนี้โดยกรองสัญญาณรบกวนคือ ต่อเก็บประจุชนิดเซรามิกขนาด 0.01-0.1 uF โดยศึกษาให้สั้นที่สุดต่อกร่อมระหว่างเอาต์พุตกับกราวด์ของ IC ทุก ๆ IC สี่ตัวที่ทำงานประกอบในลักษณะอนุกรม ถ้าหาก IC ที่ที่ต่อเชื่อมกับ IC ตัวอื่นเป็นทางเดินปรีนยาวเกินกว่า 3 นิ้ว ให้ต่อตัวเก็บประจุกร่อมทางเดินนั้น และในแผ่นวงจรพิมพ์ที่มี IC ประกอบอยู่ทุกแผ่น ถ้าหากมีขั้วจ่ายไฟเลี้ยงป้อนเข้ามาถึงแผ่นวงจรพิมพ์ก็จะต่อตัวเก็บประจุขนาด 10 uF 16V กร่อมขั้วแล้วจ่ายไฟเลี้ยงทุกแผ่นวงจรพิมพ์

กระแสจากแหล่งจ่ายไฟเลี้ยงที่จ่ายให้ IC นั้นจะขึ้นอยู่กับแรงดันไฟเลี้ยงด้วย นอกจากนี้ในขณะที่เอาต์พุตแสดงลอจิก "0" หรือ "1" ย่อมต้องดึงกระแสจากตัวจ่ายไฟเลี้ยงแตกต่างกัน ดังนั้นในวงจรส่วนของภาคแหล่งจ่ายไฟจึงต้องออกแบบให้ใช้หม้อแปลงที่มีขนาดสามารถจ่ายกระแสได้เพียงพอ และใช้ทรานซิสเตอร์ 2N2955 เป็นตัวเพิ่มกระแสให้กับวงจร เพื่อป้องกันการทำงานที่ผิดพลาดของวงจรได้ และปัญหาที่เกิดการกด KEY SWITCH นั้นได้แก้ปัญหาโดยใช้ตัวเก็บประจุค่า 0.01 uF ต่อกร่อม SWITCH ทุกตัว เพื่อป้องกันการผิดพลาดของการกด KEY SWITCH

ข้อควรระวังในการทดลองแผงสาธิตเครื่องคำนวณอิเล็กทรอนิกส์ หอสรุปได้ดังนี้

1. กดปุ่มแต่ละปุ่มช้า ๆ ทีละปุ่ม การกดปุ่มตัวเลข 2 ปุ่มพร้อม ๆ กันหรือกดปุ่มไม่ดี อาจทำให้การคำนวณผิดพลาดได้
2. ในครั้งแรกของการทดลองให้รีเซ็ต CPU เสียก่อนโดยการกดปุ่ม I

จนกว่าข้อมูล CPI จะแสดงตัวเลข "0" หรืออาจใช้ปุ่ม **II - III** ก็ได้และเราสามารถรีเซ็ตข้อมูลทั้งหมดได้โดยใช้ปุ่ม **CL**

3. ในการทดลองวงจรรอบช่วงตัวเลขที่ใดตั้งแต่ "- 1" ถึง "- 15" เท่านั้น การตั้งตัวเลขมากเกินกว่าจะ ต้องไม่ให้เกินจำนวนที่กำหนดเท่านั้น

4. วิธีการลบจากการทดลองการลบเลขนั้นเป็นวิธีการลบโดยใช้ออกติวมูเลเตอร์ ไม่สามารถทดลองได้เนื่องจากรีจิสเตอร์ [M] ซึ่งจะใช้เก็บผลลัพธ์ที่มีตัวแปรรหัสเป็นคอมพลิเมนต์ จึงไม่สามารถแสดงผลลัพธ์ที่เป็นเลขลบได้

5. ในการทดลองการคูณการระวางการคูณเลือกสัญญาณพัลส์ควบคุมการเคลื่อนข้อมูลทั้งสองแบบ ซึ่งใช้ในการคูณคือ ปุ่ม **I** และปุ่ม **II - III**

เมื่อกดปุ่ม **II - III** หนึ่งครั้งข้อมูลออกติวมูเลเตอร์ (A) และรีจิสเตอร์ (M) ปรากฏที่แสดงผล CP2 และ CP3 สำหรับที่แสดงผลของ CP3 จะไม่เกี่ยวข้องกับการคูณ แต่จะใช้ในการหารเท่านั้น

สำหรับการบวกข้อมูลในรีจิสเตอร์ (B) และออกติวมูเลเตอร์ (A) จะใช้พัลส์ควบคุมที่ปุ่ม **I** ซึ่งจะทำให้ข้อมูลเลื่อนไปทางขวามือหนึ่งบิตในรีจิสเตอร์ทั้งสองตัว จำนวนครั้งของพัลส์ควบคุมการบวกจะถูกได้จาก CP1 ส่วนปุ่ม **ADD** จะใช้บวกข้อมูลแต่ละบิต

6. การทดลองการหารนั้น แต่ละขั้นตอนต้องระมัดระวัง เพราะวิธีการคำนวณจะสลับซับซ้อนกว่าการบวก การลบ หรือการคูณมาก โดยเฉพาะอย่างยิ่งการตั้งสวิทช์เลือกรีจิสเตอร์ B/B' การตั้งสวิทช์เลือกทิศทางการเคลื่อนที่ของข้อมูลในออกติวมูเลเตอร์ A และการใช้สัญญาณพัลส์ควบคุม

ปริญญานิพนธ์ฉบับนี้สำเร็จลงได้ด้วยความช่วยเหลือและให้คำแนะนำของ
อาจารย์วิริยะ กองรัตน์ จึงขอขอบคุณเป็นอย่างสูงมา ณ ที่นี้ด้วย



หนังสืออ้างอิง

ซีเอ็คยูเคชั่น จำกัด,บริษัท. คู่มือเทียบเบอร์ ไอ ซี ที ที แอล. กรุงเทพฯ : นำอักษร
การพิมพ์,2529

ประทีป บัญญัติสินทรัพย์ ผศ. ทฤษฎีการใช้งานวงจรดิจิทัลฉบับปรับปรุงใหม่,เล่ม 1,2.
กรุงเทพฯ : ภาควิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอม
เกล้า ลาดกระบัง,2523

ภาควิชาช่างอิเล็กทรอนิกส์. ตำราเรียนประกอบการศึกษาประกอบและสัมมนา วิชาวงจร
ดิจิทัล 1,2. กรุงเทพฯ : ศูนย์ฝึกอบรมและพัฒนาระบบอาชีวศึกษา 1 กรมอาชีว
ศึกษา,2530

อิน ภู่วรรณ. เทคนิคการประยุกต์และใช้งาน ไอ ซี ที ที แอล. กรุงเทพฯ : บริษัท
ซีเอ็คยูเคชั่น จำกัด,2525

สุชาย ธนวิเสถียรและชัยยง วงศ์สุวรรณ. หลักการออกแบบวงจรลอจิกภาคแรกวงจร
คอมโซเนชั่น. กรุงเทพฯ : แผนกเทคโนโลยีการศึกษา บริษัท ซีเอ็คยูเคชั่น
จำกัด,2520

5400/7400 Quadruple 2-Input Positive-NAND Gate

	Schottky TTL				High-Speed TTL				Low-Power Schottky TTL				Standard TTL				Low-Power TTL			
	Device Type	Package			Device Type	Package			Device Type	Package			Device Type	Package			Device Type	Package		
		C	P	M		CF	C	P		M	CF	C		P	M	CF		C	P	M
T.T.L.	SN54500	J	D	W	SN54500	J	D	W	SN54LS00	J	D	W	SN5400	J	D	W	SN54LS	J	D	W
FAIRCHILD	FMS4500/FM5500	D	P	PL	FMS4500/FM5500	D	P	PL	FMS4500/FM5500	D	P	PL	FM5400/FM5500	D	P	PL	FM54LS	D	P	PL
MOTOROLA					MC3000	L	P	PL	SN74LS00	P	I		MC5400	L	P	PL	SN74LS	P	I	
N.S.C.	DM74500				DM54500				DM54LS00				DM5400				DM54LS			
PHILIPS	N74500				GJH131/74H00				N74LS00				FJH131/7400				N74LS			
SIGNETICS	NS4500	F	A	W	SS4500	F	A	W	N74LS00	A	J		S5400	F	A	W	N74LS	A	J	
SIEMENS					N74H00	F	A	W	N74LS00				FLH101				N74LS			
FUJITSU					MB601				74LS00	M	I		MB400				74LS	M	I	
HITACHI	HD74500								HD74LS00				HD7400/HD2503				HD74LS			
MITSUBISHI	M55000								M74LS00				M53200				M74LS			
NEC	μPB7500								74LS00				μPB201				74LS			
TOSHIBA													TD3400A							

Electrical Characteristics SN54LS00/SN74LS00

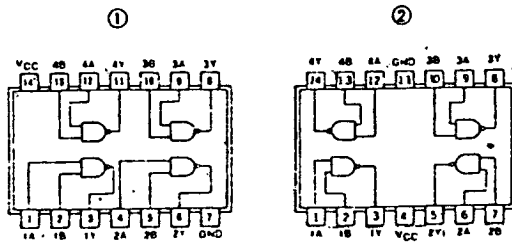
absolute maximum ratings over operating free air temperature range			
Supply voltage VCC	7V	Operating power	SN54LS -65 to 125°C
Input voltage	2V	temperature range	SN74LS 0°C to 70°C
Maximum output voltage	5.5V	Storage temperature range	-65°C to 150°C

recommended operating conditions			
	SN54LS00	SN74LS00	UNIT
Supply voltage VCC	MIN 5.0	MAX 5.5	V
Maximum output current IOH	MIN -	MAX -100	mA
Maximum output current IOL	MIN -	MAX 10	mA
Operating power temperature TA	MIN -55	MAX 125	°C

electrical characteristics over recommended operating free-air temperature range

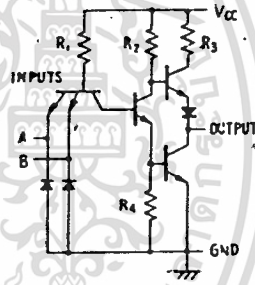
PARAMETER	TEST CONDITIONS†	MIN	TYP‡	MAX	UNIT
V _{IH}	High-level input voltage	2			V
V _{IL}	Low-level input voltage			0.8	V
V _I	Input clamp voltage	VCC=MIN, I _I =-18mA		-1.5	V
V _{OH}	High-level output voltage	VCC=MIN, I _{OH} =MAX, V _I =V _{IL} max.	2.7	3.4	V
V _{OL}	Low-level output voltage	VCC=MIN, V _{IH} =2V, I _{OL} =4mA	0.2	0.4	V
I _I	Input current at maximum input voltage	VCC=MAX, V _I =7V		0.1	mA
I _{IH}	High-level input current	VCC=MAX, V _{IH} =2.7V		20	μA
I _{IL}	Low-level input current	VCC=MAX, V _{IL} =0.4V		-0.4	mA
I _{OS}	Short-circuit output current	VCC=MAX	SALS Family -20 74LS Family -18	-100	mA
I _{COH}	Supply current	VCC=MAX	Total outputs high	4	mA
I _{COL}	Supply current	VCC=MAX	Total outputs low	12	mA
I _{CC}	Supply current	VCC=5V	Average per gate (50% duty cycle)	0.4	mA
t _{PLH}	Propagation delay time, low-to-high-level output	VCC=5V, TA=25°C, CL=150pF, RL=2kΩ	9	15	ns
t _{PHL}	Propagation delay time, high-to-low-level output		10	15	ns

Pin Assignments (Top View)



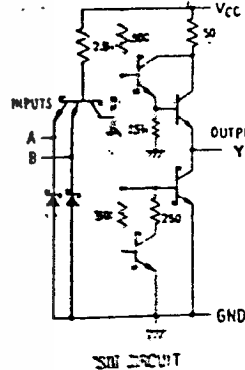
positive logic:
Y = AB

Schematics (each gate)

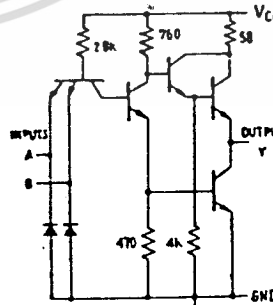


CIRCUIT	R ₁	R ₂	R ₃	R ₄
'00	4k	1.6k	130	1k
'00	40k	30k	300	12k

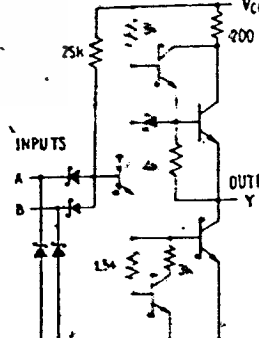
Input clamping diodes not on SN54LS/SN74LS circuits.
'00' '00' CIRCUITS



SN5400



'00Q' CIRCUIT



'00B' CIRCUIT

Resistor values shown are nominal and in ohms

† For conditions shown as MIN or MAX, use the appropriate value specified under recommended operating conditions.
‡ 2.4" typical; values are at VCC=5V, TA=25°C.
§ Do not more than one output should be shorted at a time, and for SN54LS/SN74LS and SN54LS/SN74LS, duration of short-circuit should not exceed 1 second.

5402/7402 Quadruple 2-Input Positive-NOR Gate

	Schottky TTL				High-Speed TTL				Low-Power Schottky TTL				Standard TTL				Low-Power TTL			
	Device Type	Package			Device Type	Package			Device Type	Package			Device Type	Package			Device Type	Package		
		C	P	M	C	P	M	C	C	P	M	C	C	P	M	C	C	P	M	C
T.I.	SN54S02	J	D	W					SN54LS02	J	D	W	SN5402	J	D	W	SN54L02	J	D	W
	SN74S02	J	D	W					SN74LS02	J	D	W	SN7402	J	D	W	SN74L02	J	D	W
FAIRCHILD	74S02/74S02	M	D	Q					74LS02/74LS02	M	D	Q	F7402/F7402	D	T	P				
	74S02/74S02	M	D	Q					74LS02/74LS02	M	D	Q	FC7402/FC9402	D	T	P				
MOTOROLA									SN74LS02	P	I		MC5402	L	D					
									SN74LS02	P	I		MC7402	L	D					
N.S.C.									DM54LS02				DM5402	J	D	W	DM54L02	J	D	W
									DM74LS02				DM7402	J	D	W	DM74L02	J	D	W
PHILIPS	N74S02		D						N74LS02		D		FJ4221/7402		D					
													S5402	F	D	W				
SIGNETICS	N74S02		A	D					N74LS02		A	D	N7402	F	D	W				
													FLH191		D					
SIEMENS																				
FUJITSU									74LS02	M	A		MB417	D	M	D				
HITACHI	HD74S02		P	D					HD74LS02		P	D	HD7402/HD7511	D	P	D				
									M74LS02		P	C	MS3202	P	C					
MITSUBISHI													JPB732	D	C	C				
NEC																				
TOSHIBA													TD3402A		P	D				

Electrical Characteristics SN54LS02/SN74LS02

absolute maximum ratings over operating free-air temperature range

Supply voltage V _{CC}	TV	Operating power temperature range	SN54LS	-55°C to 175°C
Input voltage	TV	Storage temperature range	SN74LS	-55°C to 175°C

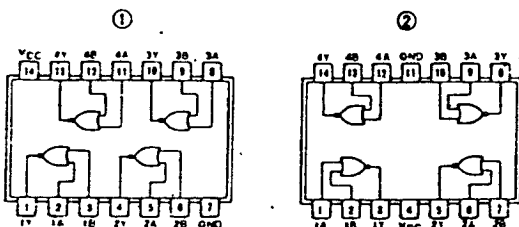
recommended operating conditions

	SN54LS02			SN74LS02			UNIT
	MIN	NOM	MAX	MIN	NOM	MAX	
Supply voltage V _{CC}	4.5	5	5.5	4.75	5	5.25	V
High-level output current, I _{OH}			-400			-400	mA
Low-level output current, I _{OL}			0			0	mA
Operating power temperature, T _a	-55		175	0		70	°C

electrical characteristics over recommended operating free-air temperature range

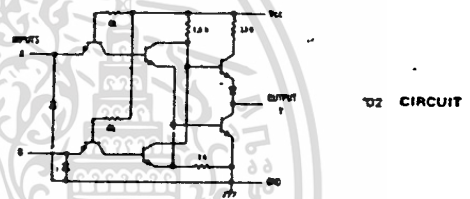
PARAMETER	TEST CONDITIONS ¹	MIN	TYP ²	MAX	UNIT	
V _{IH}	High-level input voltage		2		V	
V _{IL}	Low-level input voltage			0.8	V	
V _I	Input clamp voltage	V _{CC} = MIN., I _I = -10mA		-4.5	V	
V _{OH}	High-level output voltage	V _{CC} = MIN., V _I = V _I L max., I _{OH} = MAX.	2.7	3.4	V	
V _{OL}	Low-level output voltage	V _{CC} = MIN., V _I = 2V, I _{OL} = 8mA	0.25	0.4	V	
I _I	Input current at maximum input voltage	V _{CC} = MAX., V _I = 7V		0.1	mA	
I _{IH}	High-level input current	Data inputs V _{CC} = MAX., V _I = 2.7V		20	µA	
I _{IL}	Low-level input current	Data inputs V _{CC} = MAX., V _I = 0.4V		0.4	mA	
I _{OS}	Short-circuit output current ³	V _{CC} = MAX.	54LS Family - 20 74LS Family - 20	-100	mA	
I _{CCM}	Supply current	V _{CC} = MAX.	Total outputs high	1.6	3.2	mA
I _{CCL}	Supply current	V _{CC} = MAX.	Total outputs low	2.8	5.4	mA
I _{CCP}	Supply current	V _{CC} = 5V	Average per gate (50% duty cycle)	0.55		mA
t _{PLH}	Propagation delay time low-to-high-level output	V _{CC} = 5V, T _A = 25°C		10	15	ns
t _{PWL}	Propagation delay time, high-to-low-level output	C _L = 150pF, R _L = 20Ω		10	15	ns

Pin Assignments (Top View)

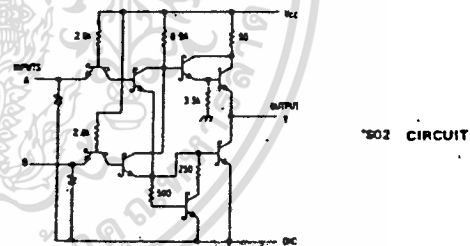


positive logic:
Y = A + B

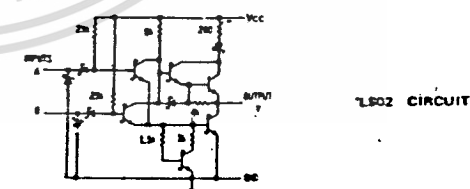
Schematics (each gate)



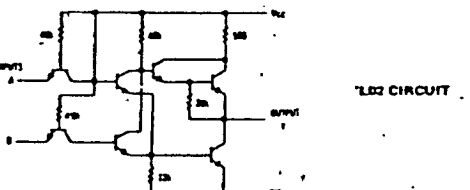
5402 CIRCUIT



7402 CIRCUIT



LS02 CIRCUIT



L02 CIRCUIT

Resistor values shown are nominal and in ohms.

¹ For conditions shown as MIN or MAX, use the appropriate value specified under recommended operating conditions.
² All typical values are at V_{CC} = 5V, T_A = 25°C.
³ Not more than one output should be shorted at a time, and for SN54S/74S, duration of output short-circuit should not exceed one second.

5404/7404 Hex Inverter

	Schottky TTL				High-Speed TTL				Low-Power Schottky TTL				Standard TTL				Low-Power TTL			
	Device Type	C	P	M	C	P	M	C	P	M	C	P	M	C	P	M	C	P	M	
T.L.	SN54S04	J1		W1	SN54H04	J1		W1	SN54LS04	J1		W2	SN5404	J1		W2	SN54L04	J1		W1
	SN74S04	J1	N1		SN74H04	J1	N1		SN74LS04	J1	N1		SN7404	J1	N1		SN74L04	J1	N1	
FAIRCHILD	FMS4S04/FM5S04	D1			FMS4H04/FM5H04	D1		F2	FMS4LS04/FM5LS04	D1		F2	FMS404/FM504	D1		F2	FMS4L04/FM5L04	D1		F2
	FC74S04/FC9S04	D1	P1		FC74H04/FC9H04	D1	P1		FC74LS04/FC9LS04	D1	P1		FM7404/FC904	D1	P1		FC74L04/FC9L04	D1	P1	
MOTOROLA					MC3108	L1		F3					MC5404	L1		F2				
					MC3008	L1	P1	F3	SN74LS04		P1		MC7404	L1	P1					
N.S.C.					DM54H04	J1	N1		DM54LS04				DM5404	J1	N1	W2	DM54L04	J1	N1	
	DM74S04		NT		DM74H04	J1	N1		DM74LS04				DM7404	J1	N1		DM74L04	J1	N1	
PHILIPS					N74H04				N74LS04				FM211/7404							
	N74S04				S54H04	F3	A1	W2					S5404	F3	A1	W2				
SIGMETICS		F3	A1	W3	N74H04	F3	A1	W2	N74LS04		A1		N7404	F3	A1					
SIEMENS													FLM211							
FUJITSU									74LS04		W2		MB418		W2					
HTACHI	HD74S04		P1						HD74LS04		P1		HD7404/HD7522		P1					
MITSUBISHI	M55004								M74LS04		P1		M53204		P1					
NEC	74S04		C1						74LS04		C1		μPB235		DD					
TOSHIBA													TD3404A		PD					

Electrical Characteristics SN54LS04/SN74LS04
absolute maximum ratings over operating free-air temperature range

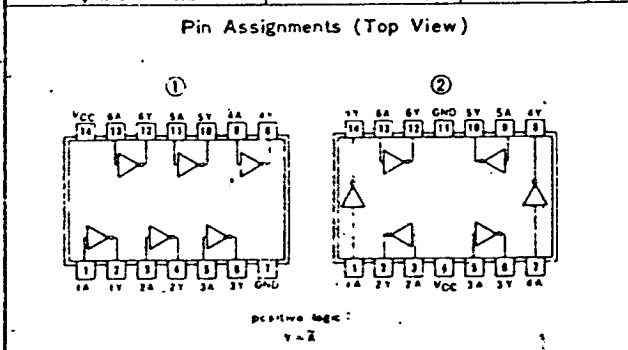
Supply voltage V _{CC}	TV	Operating free-air temperature range	SN54LS	-55°C to 125°C
Input voltage	TV	Storage temperature range	SN74LS	0°C to 70°C
		Storage temperature range		-55°C to 150°C

recommended operating conditions

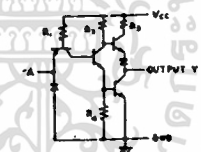
	SN54LS04			SN74LS04			UNIT
	MIN	MAX	TYP	MIN	MAX	TYP	
Supply voltage V _{CC}	4.5	5.5	5	4.75	5	5.25	V
Maximum output current I _{OH}		-400			-400		mA
Low-level output current I _{OL}		4			4		mA
Operating free-air temperature T _A	-55	125	0	0	70	0	°C

Electrical Characteristics over recommended operating free-air temperature range

PARAMETER	TEST CONDITIONS 1	MIN	TYP 2	MAX	UNIT
V _{IH}	High-level input voltage		2		V
V _{IL}	Low-level input voltage			0.8	V
V _I	Input clamp voltage	V _{CC} = MIN, I _I = -18 mA		-1.5	V
V _{OH}	High-level output voltage	V _{CC} = MIN, V _I L = V _I L max, I _{OH} = MAX	2.7	3.4	V
V _{OL}	Low-level output voltage	V _{CC} = MIN, V _I H = 2V, I _{OL} = 4mA		0.4	V
I _I	Input current at maximum input voltage	V _{CC} = MAX, V _I = 7V		0.1	mA
I _{IH}	High-level input current	V _{CC} = MAX, V _I H = 2.7V		20	μA
I _{IL}	Low-level input current	V _{CC} = MAX, V _I L = 0.4V		-0.4	mA
I _{OS}	Short-circuit output current	V _{CC} = MAX	54LS Family	-20	-100
			74LS Family	-20	-100
I _{OC}	Supply current	V _{CC} = MAX	Total outputs high	1.2	2.4
			Total outputs low	3.6	6.6
I _{CC}	Supply current	V _{CC} = 5V	Average per gate (50% duty cycle)	0.4	
t _{PLH}	Propagation delay time, low-to-high-level output	V _{CC} = 5V, T _A = 25°C, C _L = 15pF, R _L = 2kΩ		9	15
t _{PHL}	Propagation delay time, high-to-low-level output			10	15



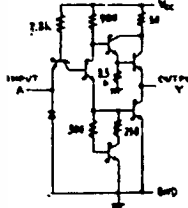
Schematics (each gate)



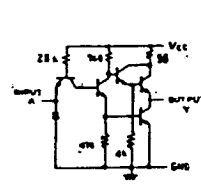
CIRCUIT	R1	R2	R3	R4
'04	4k	10k	150	1k
'L04	40k	20k	500	12k

Input clamp diodes not on SN54LS04/SN74LS04 circuits.

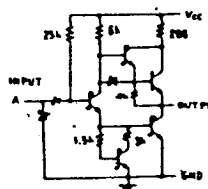
'04, 'L04 CIRCUITS



'S04 CIRCUIT



'H04 CIRCUIT



'L304 CIRCUIT

Resistor values shown are nominal and in Ω

1 For conditions shown as MIN or MAX, use the appropriate value specified under recommended operating conditions.
2 All typical values are at V_{CC} = 5V, T_A = 25°C.
3 Not more than one output should be shorted at a time, and for SN54H/SN74H and SN54S/SN74S, duration of short-circuit should not exceed 1 second.

5408/7408 Quadruple 2-Input Positive-AND Gate

	Schottky TTL				High-Speed TTL				Low-Power Schottky TTL				Standard TTL				Low-Power TTL		
	Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type	Package	
	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF	Device Type	Package	
T.I.	SN54S08	J	D						SN54LS08	J	D			SN5408	J	D			
	SN74S08	J	D						SN74LS08	J	D			SN7408	J	D			
FAIRCHILD	MC54S08 / MC74S08	D	J		FMS4H08 / FMS74H08	D	J		MC54LS08 / MC74LS08	D	J			FMS408 / FMS7408	D	J			
MOTOROLA					MC3101	L	J							MC7408	P	J			
N.S.C.					DM54H08	J	D			DM54LS08	J	D		DM7408	J	D			DM54LS08
					DM74H08	J	D			DM74LS08	J	D		DM7408	J	D			DM74LS08
PHILIPS	N74S08				N74H08					N74LS08				N7408					
SIGNETICS	N74S08	A			S54H08	F	D			N74LS08	A			S5408	F	D			
					N74H08	F	D			N74LS08	A			N7408	F	D			
SIEMENS														FLH381					
FUJITSU										74LS08									
HITACHI										HD74LS08				HD7408 / HD2550					
MITSUBISHI										M74LS08				M53208					
NEC										74LS08				μPB234					
TOSHIBA														TD3408					

Electrical Characteristics SN54LS08/SN74LS08

absolute maximum ratings over operating free-air temperature range

Supply voltage VCC	7V	Operating power temperature range	SN54LS	-55°C to 125°C
Input voltage	7V		SN74LS	0°C to 70°C
Maximum voltage	3.5V	Storage temperature range		-65°C to 150°C

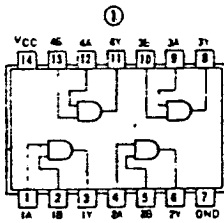
recommended operating conditions

	SN54LS08			SN74LS08			UNIT
	MIN	TYP	MAX	MIN	TYP	MAX	
Supply voltage VCC	4.5	5	5.5	4.75	5	5.25	V
High-level output current IOH	-800			-800			μA
Low-level output current IOL		4			8		mA
Operating power temperature TA	-55	125	0		70		°C

electrical characteristics over recommended operating free-air temperature range

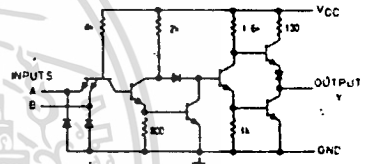
PARAMETER	TEST CONDITIONS †	MIN	TYP ‡	MAX	UNIT	
V _{IH}	High-level input voltage		2		V	
V _{IL}	Low-level input voltage		0.8		V	
V _I	Input clamp voltage	V _{CC} = MIN, I _I = -18 mA		-1.5	V	
V _{OH}	High-level output voltage	V _{CC} = MIN, V _{IH} = 2V, I _{OH} = MAX	2.7	3.4	V	
V _{OL}	Low-level output voltage	V _{CC} = MIN, V _{IH} = 2V, I _{OL} = 4mA	0.25	0.4	V	
I _I	Input current at maximum input voltage	V _{CC} = MAX, V _I = 7V		0.1	mA	
I _{IH}	High-level input current	V _{CC} = MAX, V _{IH} = 2.7V		20	μA	
I _{IL}	Low-level input current	V _{CC} = MAX, V _{IL} = 0.8V		-0.4	mA	
I _{OS}	Short circuit output current †	V _{CC} = MAX	SNLS Family	-20	-100	mA
I _{CCM}	Supply current	V _{CC} = MAX	Total, outputs high	2.4	4.8	mA
I _{CCL}	Supply current	V _{CC} = MAX	Total, outputs low	4.4	8.8	mA
I _{CC}	Supply current	V _{CC} = 5V, (50% duty cycle)	Average per gate	0.85		mA
t _{PLH}	Propagation delay time, low-to-high-level output	V _{CC} = 5V, TA = 25°C, CL = 150 F, RL = 2kΩ		8	15	ns
t _{PHL}	Propagation delay time, high-to-low-level output			10	20	ns

Pin Assignment (Top View)

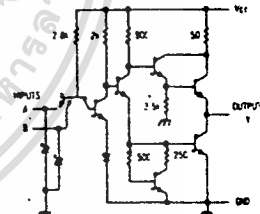


positive logic:
Y = AB

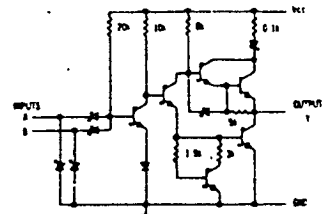
Schematics (each gate)



5408 CIRCUIT



7408 CIRCUIT



LS08 CIRCUIT

Resistor values shown are nominal and in Ω

† For conditions shown as MIN or MAX, use the appropriate values specified under recommended operating conditions.

‡ All typical values are at V_{CC} = 5V, TA = 25°C.

† Not more than one output should be shorted at a time, and for SN54S/SN74S, duration of output short circuit should not exceed one second.

5410/7410 Triple 3-Input Positive-NAND Gate

	Schottky TTL				High-Speed TTL				Low-Power Schottky TTL				Standard TTL				Low-Power TTL													
	Device Type	C	P	M	CF	Device Type	C	P	M	CF	Device Type	C	P	M	CF	Device Type	C	P	M	CF										
T.I.	SN54S10	J	D		WD	SN54H10	J	D		W2	SN54LS10	J	D		WD	SN5410	J	D		W2	SN54L10	J	D		WD	SN74L10	J	D		WD
	SN74S10	J	D		ND	SN74H10	J	D		ND	SN74LS10	J	D		ND	SN7410	J	D		ND	SN74L10	J	D		ND	SN7410	J	D		ND
FAIRCHILD	μA5410/μA5410	K			FQ	μA54H10/μA54H10	K			FQ	μA54LS10/μA54LS10	K			FQ	F5410/μA5410	K			FQ	F54L10/μA54L10	K			FQ	F5410	K			FQ
	μA74S10/μA74S10	K			FQ	μA74H10/μA74H10	K			FQ	μA74LS10/μA74LS10	K			FQ	μA7410/μA7410	K			FQ	μA74L10/μA74L10	K			FQ	μA7410	K			FQ
MOTOROLA						MC3105	L	D		F						MC5410	L	D		F										
						MC3005	L	D		F						MC7410	L	D		F										
N.S.C.	DM54S10	D				DM54H10	J	D		ND	DM54LS10	J	D		ND	DM5410	J	D		ND	DM54L10	J	D		ND	DM5410	J	D		ND
	DM74S10	D				DM74H10	J	D		ND	DM74LS10	J	D		ND	DM7410	J	D		ND	DM74L10	J	D		ND	DM7410	J	D		ND
PHILIPS						0JH121/74H10										N7410														
	N74S10															FH121/7410														
SIGNETICS	SS4S10					SS4H10	F	D		AD	SS4LS10	F	D		AD	SS410	F	D		AD	SS4L10	F	D		AD	SS410	F	D		AD
	N74S10					N74H10	F	D		AD	N74LS10	F	D		AD	N7410	F	D		AD	N74L10	F	D		AD	N7410	F	D		AD
SIEMENS																FLM111														
FUJITSU						MB402				AD	74LS10				AD	MB401														
HITACHI																														
	HD74S10															HD74LS10										HD7410/HD2507				
MITSUBISHI																														
	M55S10															M74LS10										M53710				
NEC																														
	μPB2S10															74LS10										μPB202				
TOSHIBA																														

Electrical Characteristics SN54LS10/SN74LS10

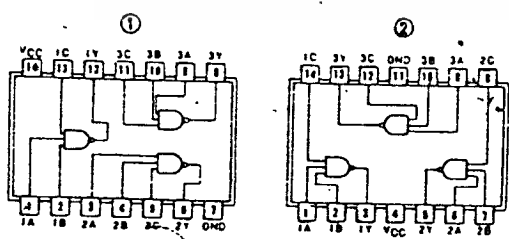
absolute maximum ratings over operating free-air temperature range			
Supply voltage V _{CC}	7V	Operating free-air temperature range	-55°C to 125°C
Input voltage	7V	Storage temperature range	-65°C to 175°C
Intermittent voltage	5.5V	Storage temperature range	-65°C to 175°C

recommended operating conditions					
Supply voltage V _{CC}	SN54LS10		SN74LS10		UNIT
	MIN	MAX	MIN	MAX	
4.5	5	5.5	4.75	5	V
High-level output current I _{OH}		-600		-600	μA
Low-level output current I _{OL}		6		6	mA
Operating free-air temperature T _A	-55	125	0	70	°C

Electricals over recommended operating over free-air temperature range

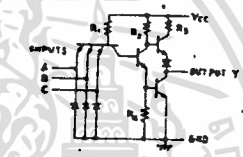
PARAMETER	TEST CONDITIONS †	MIN	TYP ‡	MAX	UNIT
V _{IH}	High-level input voltage		2		V
V _{IL}	Low-level input voltage			0.8	V
V _I	Input clamp voltage	V _{CC} =MIN, I _I =-10mA		-1.5	V
V _{OH}	High-level output voltage	V _{CC} =MIN, V _I L=V _I L max, I _{OH} =MAX	2.7	3.4	V
V _{OL}	Low-level output voltage	V _{CC} =MIN, V _I H=2V, I _{OL} =4mA		0.4	V
I _I	Input current at maximum input voltage	V _{CC} =MAX, V _I =7V		0.1	mA
I _{IH}	High-level input current	V _{CC} =MAX, V _I H=2.7V		20	μA
I _{IL}	Low-level input current	V _{CC} =MAX, V _I L=0.4V		-0.4	mA
I _{OS}	Short-circuit output current *	V _{CC} =MAX, 54LS Family	-20	+100	mA
		74LS Family	-20	-100	mA
I _{CC} H	Supply current	V _{CC} =MAX, Total outputs high	0.5	1.2	mA
I _{CC} L	Supply current	V _{CC} =MAX, Total outputs low	1.8	3.3	mA
I _{CC}	Supply current	V _{CC} =5V, Average per gate (50% duty cycle)		0.4	mA
t _{PLH}	Propagation delay time, low-to-high-level output	V _{CC} =5V, T _A =25°C, C _L =15pF, R _L =2kΩ	9	15	ns
t _{PHL}	Propagation delay time, high-to-low-level output	V _{CC} =5V, T _A =25°C, C _L =15pF, R _L =2kΩ	10	15	ns

Pin Assignments (Top View)



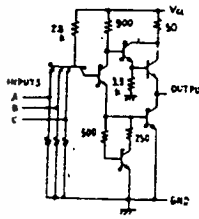
positive logic:
Y = ABC

Schematics (each gate)

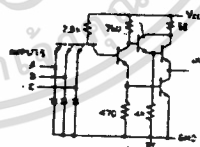


CIRCUIT	R ₁	R ₂	R ₃	R ₄
'10	4k	1.5k	13k	17k
'L10	40k	20k	500	17k

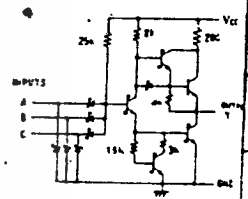
'10 'L10 CIRCUITS



'S10 CIRCUIT



'H10 CIRCUIT



'LS10 CIRCUIT

Resistor values shown are nominal and in ohms

† For conditions shown as MIN or MAX, use the appropriate value specified under recommended operating conditions.
‡ All typical values are at V_{CC}=5V, T_A=25°C.
* Not more than one output should be shorted at a time, and for SN54L/SN74L and SN54S/SN74S, duration of short-circuit should not exceed 1 second.

5420/7420 Dual 4-Input Positive-NAND Gate

	Schottky TTL				High-Speed TTL				Low-Power Schottky TTL				Standard TTL				Low-Power TTL							
	Device Type	Package			Device Type	Package			Device Type	Package			Device Type	Package			Device Type	Package						
		C	P	M		CF	C	P		M	CF	C		P	M	CF		C	P	M	CF	C	P	M
T.L.	SN54S20	J	D	WD	SN54H20	J	D	WD	SN54LS20	J	D	WD	SN5420	J	D	WD	SN54L20	J	D	WD	SN54L20	J	D	WD
FAIRCHILD	SN74S20	J	D	WD	SN74H20	J	D	WD	SN74LS20	J	D	WD	SN7420	J	D	WD	SN74L20	J	D	WD	SN74L20	J	D	WD
MOTOROLA	MC145420	D	D	ND	MC145H20	D	D	ND	MC145LS20	D	D	ND	MC14520	D	D	ND	MC145L20	D	D	ND	MC145L20	D	D	ND
N. S. C.	DM74S20				DM74H20	J	D	WD	DM74LS20	J	D	WD	DM7420	J	D	WD	DM74L20	J	D	WD	DM74L20	J	D	WD
PHILIPS	N74S20				Q74H11/74H20				N74LS20				F74H11/7420											
SIEMENS	54S20	F	D	AD	54H20	F	D	AD	54LS20	F	D	AD	5420	F	D	AD	54L20	F	D	AD	54L20	F	D	AD
SIEMENS	N74S20	F	D	AD	N74H20	F	D	AD	N74LS20	F	D	AD	N7420	F	D	AD	N74L20	F	D	AD	N74L20	F	D	AD
FUJITSU					MB603	J	D	WD	74LS20	J	D	WD	VB602	J	D	WD								
HITACHI	HD74S20	C	P	D	MB603	J	D	WD	HD74LS20	C	P	D	HD7420	C	P	D	HD74L20	C	P	D	HD74L20	C	P	D
DAIICHI	MS5020	C	P	D					MS520	C	P	D	MS20	C	P	D								
NEC	μPB2520	D	D	ND					74LS20	C	P	D	μPB203	D	D	ND								
TOSHIBA									74LS20	C	P	D	TP3420A	P	D									

Electrical Characteristics SN54LS20/SN74LS20

absolute maximum ratings over operating free-air temperature range

Supply voltage, V _{CC}	7V	Operating free-air temperature range	SN54LS	-55°C to 125°C
Input voltage	7V		SN74LS	0°C to 70°C
Interconnect voltage	3.5V	Storage temperature range		-65°C to 150°C

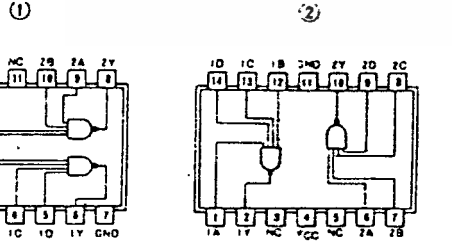
recommended operating conditions

	SN54LS20			SN74LS20			UNIT
	MIN	NOM	MAX	MIN	NOM	MAX	
Supply voltage, V _{CC}	4.5	5	5.5	4.5	5	5.5	V
High-level output current, I _{OH}			-40			-40	mA
Low-level output current, I _{OL}			4			4	mA
Operating free-air temperature, T _A	-55		125	0		70	°C

electrical characteristics over recommended operating free-air temperature range

PARAMETER	TEST CONDITIONS†	MIN	TYP‡	MAX	UNIT
V _{OH}	High-level output voltage		2		V
V _{IH}	High-level input voltage			0.8	V
V _I	Input clamp voltage	V _{CC} - MIN, I _I = -10mA		-1.5	V
V _{OH}	High-level output voltage	V _{CC} - MIN, I _{OH} = MAX, V _{IL} = V _{IL} MAX	2.7	3.4	V
V _{OL}	Low-level output voltage	V _{CC} - MIN, V _{IH} = 2V, I _{OL} = 4mA		0.4	V
I _{IM}	Input current at maximum input voltage	V _{CC} = MAX, V _I = 7V		0.1	mA
I _{IH}	High-level input current	V _{CC} = MAX, V _{IH} = 2.7V		20	μA
I _{IL}	Low-level input current	V _{CC} = MAX, V _{IH} = 0.4V		-0.4	mA
I _{OS}	Short-circuit output current‡	V _{CC} = MAX, 54LS Family -20, 74LS Family -20		-100	mA
I _{CSH}	Supply current	Total outputs high		0.4	0.8
I _{CSL}	Supply current	Total outputs low		1.2	2.2
I _{CC}	Supply current	Average per gate (50% duty cycle)		0.4	mA
t _{PLH}	Propagation delay time, low-to-high-level output	V _{CC} = 5V, T _A = 25°C		9	15
t _{PHL}	Propagation delay time, high-to-low-level output	C _L = 15pF, R _L = 2kΩ		10	15

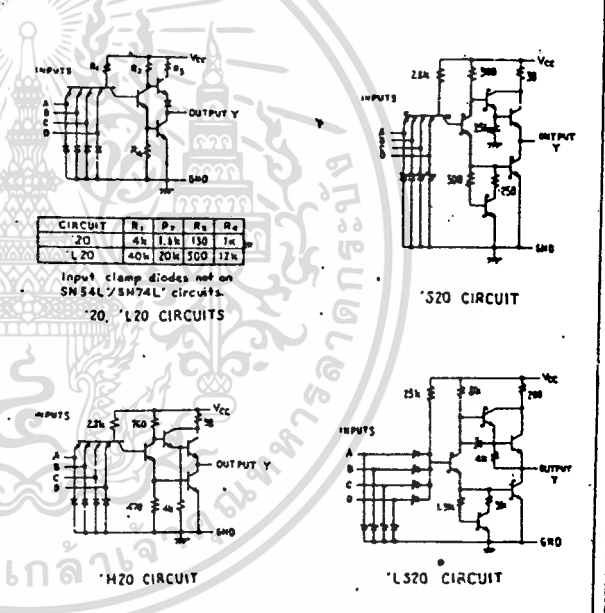
Pin Assignments (Top View)



positive logic Y = ABCD
NC - No internal connection

For conditions shown as MIN or MAX, use appropriate value specified near recommended operating conditions. All typical values are at V_{CC} = 5V, T_A = 25°C. Not more than one output should be started at a time, and for SN54H/SN74H and SN54S/SN74S, duration of short-circuit should not exceed 1 second.

Schematics (each gate)



Resistor values shown are nominal and in ohms.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

5430/7430 8-Input Positive-NAND Gate

	Schottky TTL				High-Speed TTL				Low-Power Schottky TTL				Standard TTL				Low-Power TTL			
	Device Type	Package			Device Type	Package			Device Type	Package			Device Type	Package			Device Type	Package		
		C	P	M		CF	C	P		M	CF	C		P	M	CF		C	P	M
T.L.	SN54530	J	D	W	SN54530	J	D	W	SN54LS30	J	D	W	SN5430	J	D	W	SN54LS30	J	D	W
FAIRCHILD	SN74530	J	D	ND	SN74530	J	D	ND	SN74LS30	J	D	ND	SN7430	J	D	ND	SN74LS30	J	D	ND
MOTOROLA	MC54530	J	D	ND	MC54530	J	D	ND	MC54LS30	J	D	ND	MC5430	J	D	ND	MC54LS30	J	D	ND
N.S.C.	DM74530	J	D	ND	DM74530	J	D	ND	DM74LS30	J	D	ND	DM7430	J	D	ND	DM74LS30	J	D	ND
PHILIPS					G2191/74530				N74LS30				F74191/7430							
SIGNETICS	N74530	A	T		SS4530	F	D	AD	N74LS30	A	T		S5430	F	D	AD	W2			
SIEMENS					N74530	F	D	AD	N74LS30	A	T		N7430	F	D	AD				
FUJITSU					MB404				74LS30	ND			MB403							
HITACHI									HO74LS30	P	L		HO7430/HO7508							
mitsubishi	M55030	P	D						M74LS30	P	D		M53230/M5310							
NEC									74LS30	C	L		#PB204	D	C	C				
TOSHIBA													TD3430A	P	D					

Electrical Characteristics SN54LS30/SN74LS30

absolute maximum ratings over operating free-air temperature range

Supply voltage, V _{CC}	7V	Operating free-air temperature range	SN54LS30	-55°C to 125°C
Input voltage	7V		SN74LS30	0°C to 70°C
Interconnect voltage	5V	Storage temperature range		-55°C to 150°C

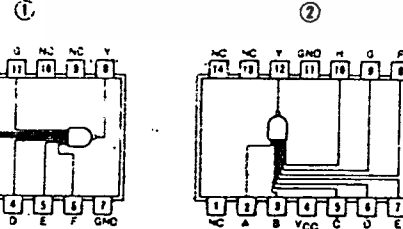
recommended operating conditions

	SN54LS30			SN74LS30			UNIT
	MIN	NOM	MAX	MIN	NOM	MAX	
Supply voltage, V _{CC}	4.5	5	5.5	4.75	5	5.25	V
High-level output current, I _{OH}			-400			-400	mA
Low-level output current, I _{OL}			0			0	mA
Operating free-air temperature, T _A	-55		125	0		70	°C

electrical characteristics over recommended operating free-air temperature range

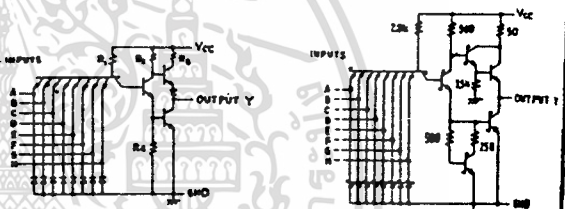
PARAMETER	TEST CONDITIONS†	MIN	TYP	MAX	UNIT	
V _{IH}	High-level input voltage		2		V	
V _{IL}	Low-level input voltage			0.8	V	
V _I	Input clamp voltage	V _{CC} - MIN, I _I = -18mA		-1.5	V	
V _{OH}	High-level output voltage	V _{CC} - MIN, I _{OH} = MAX	2.7	3.4	V	
V _{OL}	Low-level output voltage	V _{CC} - MIN, V _{OH} = 2V, I _{OL} = 4mA		0.4	V	
I _I	Input current at maximum input voltage	V _{CC} - MAX, V _I = 7V		0.1	mA	
I _{IH}	High-level input current	V _{CC} - MAX, V _{OH} = 2.7V		20	µA	
I _{IL}	Low-level input current	V _{CC} - MAX, V _{OL} = 0.4V		-0.4	mA	
I _{OS}	Short-circuit output current †	V _{CC} - MAX	SN54LS Family 74LS Family	-20 -100	mA	
I _{CC(H)}	Supply current	V _{CC} - MAX	Total outputs high	0.35	0.5	mA
I _{CC(L)}	Supply current	V _{CC} - MAX	Total outputs low	0.6	1.1	mA
I _{CC}	Supply current	V _{CC} = 5V	Average per gate 50% duty cycle	0.48	mA	
t _{PLH}	Propagation delay time, low-to-high-level output	V _{CC} = 5V, T _A = 25°C		8	15	ns
t _{PHL}	Propagation delay time, high-to-low-level output	C _L = 15pF, R _L = 2kΩ		13	20	ns

Pin Assignments (Top View)



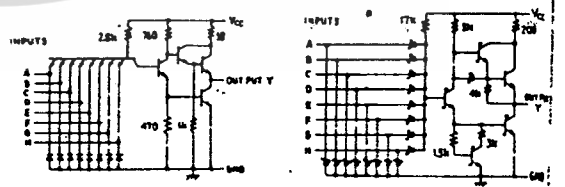
positive logic:
Y = ABCDEFGH
NC - No internal connection

Schematics (each gate)



CIRCUIT	R ₁	R ₂	R ₃	R ₄
'30	4k	1k	150	1k
'L30	40k	20k	500	12k

Input clamp diodes not on SN54LS30/SN74LS30 circuits.
'30 'L30 CIRCUITS



'H30 CIRCUIT

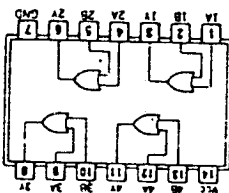
'LS30-CIRCUIT

Resistor values shown are nominal and in ohms.

† For conditions shown as MIN or MAX, use the appropriate value specified under recommended operating conditions.
‡ All typical values are at V_{CC} = 5V, T_A = 25°C.
§ Not more than one output should be shorted at a time, and for SN54LS30/SN74LS30 and SN54LS30/SN74LS30, duration of short-circuit should not exceed 1 second.

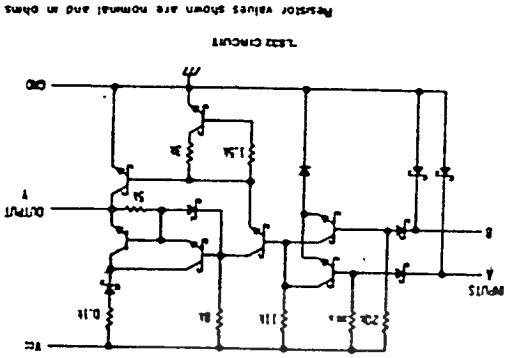
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

If conditions shown as MIN or MAX, use the appropriate value specified under recommended operating conditions. If typical values are at VCC=5V, TA=25°C. The output should be inverted at 1 mA.

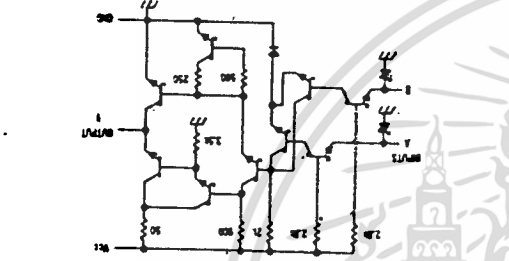


Pin Assignment (Top View)

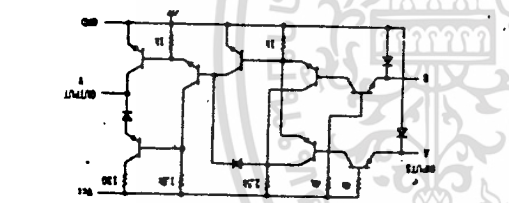
Parameter	Symbol	Value	Units
High-level output voltage	V _{OH}	VCC=5V, I _{OH} =2V	V
High-level output current	I _{OH}	VCC=5V, V _{OH} =2V	mA
Low-level output voltage	V _{OL}	VCC=5V, I _{OL} =18mA	V
Low-level output current	I _{OL}	VCC=5V, V _{OL} =18mA	mA
Input clamp voltage	V _I	VCC=5V, I _I =-18mA	V
High-level input voltage	V _{IH}	VCC=5V, I _{IH} =-1.5V	V
Low-level input voltage	V _{IL}	VCC=5V, I _{IL} =-1.5V	V
High-level input current	I _{IH}	VCC=5V, V _{IH} =2.7V	mA
Low-level input current	I _{IL}	VCC=5V, V _{IL} =0.4V	mA
Short-circuit output current	I _{OC}	VCC=5V, V _{OL} =0.4V	mA
Supply current	I _{CC}	VCC=5V, V _{OL} =0.4V	mA
Propagation delay time	t _{PHL}	VCC=5V, V _{OL} =0.4V	ns
Propagation delay time	t _{PLH}	VCC=5V, V _{OH} =2.7V	ns
High-to-low output	t _{PHL}	VCC=5V, V _{OL} =0.4V	ns
Low-to-high output	t _{PLH}	VCC=5V, V _{OH} =2.7V	ns
High-to-low output	t _{PHL}	VCC=5V, V _{OL} =0.4V	ns
Low-to-high output	t _{PLH}	VCC=5V, V _{OH} =2.7V	ns



222 Circuit



223 Circuit



224 Circuit

Schematics (each gate)

Manufacturer	Part Number	Package	Device Type	Package	Device Type	Package	Device Type
TOSHIBA	74LS32	CD	Standard TTL	74LS32	CD	Standard TTL	74LS32
NEC	M53LS32	P, N	Low-Power Schottky TTL	M53LS32	P, N	Low-Power Schottky TTL	M53LS32
WITSUBISHI	M074LS32	P, P, P	Standard TTL	M074LS32	P, P, P	Standard TTL	M074LS32
HTACHI	74LS32	M, D	Standard TTL	74LS32	M, D	Standard TTL	74LS32
FAIRCHILD	74LS32	D	Standard TTL	74LS32	D	Standard TTL	74LS32
PHILIPS	74LS32	D	Standard TTL	74LS32	D	Standard TTL	74LS32
SIEMENS	74LS32	D	Standard TTL	74LS32	D	Standard TTL	74LS32
SGS-THOMSON	74LS32	D	Standard TTL	74LS32	D	Standard TTL	74LS32
PHILIPS	74LS32	D	Standard TTL	74LS32	D	Standard TTL	74LS32
N.S.C.	74LS32	D	Standard TTL	74LS32	D	Standard TTL	74LS32
MOTOROLA	74LS32	D	Standard TTL	74LS32	D	Standard TTL	74LS32
FAIRCHILD	74LS32	D	Standard TTL	74LS32	D	Standard TTL	74LS32
T.I.	74LS32	D	Standard TTL	74LS32	D	Standard TTL	74LS32

5432/7432 Quadruple 2-Input Positive-OR Gate

5447A/7447A BCD-to-Seveen' Segment Decder/Driver (15V Output)

	Schottky TTL				High-Speed TTL				Low-Power Schottky TTL				Standard TTL				Low-Power TTL						
	Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package				
	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF			
T.I.									SN54LS47	J	F			SN5447A	J	F			SN54LS47	J	F		
FAIRCHILD									SN74LS47	J	F			SN7447A	J	F			SN74LS47	J	F		
MOTOROLA													FM5447 FM9357B	D	E								
N.S.C.									DM54LS47					DM5447A									
PHILIPS									DM74LS47					DM7447A									
SIGNETICS													N7447										
SIEMENS													N7447										
FUJITSU																							
HTACHI																							
MITSUBISHI																							
NEC																							
TOSHIBA																							

Electrical Characteristics SN54LS47A/SN74LS47A

absolute maximum ratings over operating free-air temperature range

Supply voltage, V _{CC}	7V	Operating free-air temperature range	SN54LS	-55°C to 125°C
Input voltage	7V		SN74LS	0°C to 70°C
Current forced into any output in the off state	1 mA	Storage temperature range		-55°C to 150°C

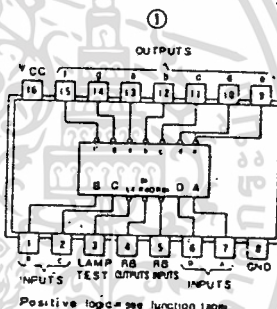
recommended operating conditions

	SN54LS47A		SN74LS47A		UNIT		
	MIN	NOM	MAX	MIN		NOM	MAX
Supply voltage, V _{CC}	4.5	5	5.5	4.75	5	5.25	V
Off-state output voltage, V _O (off)	a thru g		15			15	V
On-state output current, I _O (on)	a thru g		12			24	mA
High-level output current, I _{OH}	BI/RBO		-50			-50	μA
Low-level output current, I _{OL}	BI/RBO		1.6			3.2	mA
Operating free-air temperature, T _A	-55	125	0			70	°C

electrical characteristics over recommended operating free-air temperature range

PARAMETER	TEST CONDITIONS†	MIN	TYP	MAX	UNIT	
V _{IH}	High-level input voltage	2			V	
V _{IL}	Low-level input voltage	0.8			V	
V _I	Input clamp voltage, any input except BI/RBO	V _{CC} = MIN, I _I = -18 mA		-1.5	V	
V _{OH}	High-level output voltage	BI/RBO	V _{CC} = MIN, V _{OL} = 2 V, V _{IL} = 0.8 V, I _{OH} = -50 μA	2.4	4.2	V
V _{OL}	Low-level output voltage	BI/RBO	V _{CC} = MIN, V _{OH} = 2 V, V _{IH} = 0.8 V, I _{OL} = 1.6 mA	0.25	0.4	V
I _O (off)	Off-state output current	a thru g	V _{CC} = MAX, V _{OH} = 2 V, V _{IL} = 0.8 V, V _O (off) = MAX	250		μA
V _O (on)	On-state output voltage	a thru g	V _{CC} = MAX, V _{OH} = 2 V, V _{IL} = 0.8 V, I _O (on) = 12 mA	0.25	0.4	V
I _I	Input current at maximum input voltage	Any input except BI/RBO	V _{CC} = MAX, V _I = 7 V	0.1		mA
I _{IH}	High-level input current	Any input except BI/RBO	V _{CC} = MAX, V _I = 2.7 V	20		μA
I _{IL}	Low-level input current	Any input except BI/RBO	V _{CC} = MAX, V _I = 0.8 V	-0.6		mA
I _{OS}	Short-circuit output current	BI/RBO	V _{CC} = MAX	-0.3	-2	mA
I _{CC}	Supply current	V _{CC} = MAX	SN54LS	7	13	mA
t _{off}	Turn-off time from A input		SN74LS	7	13	ns
t _{on}	Turn-on time from A input	V _{CC} = 5 V, T _A = 25°C			~100	ns
t _{off}	Turn-off time from RBI input	C _L = 150 pF, R _L = 660 Ω			100	ns
t _{on}	Turn-on time from RBI input				100	ns

Pin Assignment (Top View)



- NOTES: 1. The blanking input (BI) must be open or held at a high logic level when output functions 0 through 15 are desired. The ripple-blanking input (RBI) must be open or high if blanking of a decimal zero is not desired.
2. When a low logic level is applied directly to the blanking input (BI), all segment outputs are off regardless of the level of any other input.
3. When ripple-blanking input (RBI) and inputs A, B, C, and D are at a low level with the lamp test input high, all segment outputs go off and the ripple-blanking output (RBO) goes to a low level (response condition).
4. When the blanking input/ripple blanking output (BI/RBO) is open or held high and a low is applied to the lamp test input, all segment outputs are on.
5. BI/RBO is a true-AND logic serving as blanking input (BI) and/or ripple-blanking output (RBO).

† For conditions shown as MIN or MAX, use the appropriate value specified under recommended operating conditions for the applicable type.
 ‡ All typical values are at V_{CC} = 5V, T_A = 25°C.
 § I_{CC}s measured with all outputs open and all inputs at 4.5V.
 ¶ off corresponds to t_{PLH} and t_{on} corresponds to t_{PHL}.

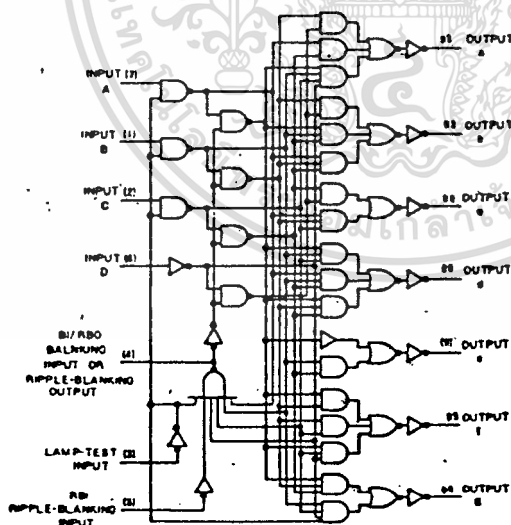
CONTINUED ON NEXT PAGE

Function Table

DECIMAL OR FUNCTION	INPUTS					BI/RBO ₃	OUTPUTS							NOTE	
	LT	RBI	D	C	B		A	a	b	c	d	e	f		g
0	H	H	L	L	L	L	H	ON	ON	ON	ON	ON	ON	OFF	1
1	H	X	L	L	L	M	H	OFF	ON	ON	OFF	OFF	OFF	OFF	1
2	H	X	L	L	H	L	H	ON	ON	OFF	ON	ON	OFF	ON	
3	H	X	L	L	M	M	H	ON	ON	ON	ON	OFF	OFF	ON	
4	H	X	L	M	L	L	H	OFF	ON	ON	OFF	OFF	ON	ON	
5	H	X	L	M	L	M	H	ON	OFF	ON	ON	OFF	ON	ON	
6	H	X	L	M	H	L	H	OFF	OFF	ON	ON	ON	ON	ON	
7	H	X	L	M	H	M	H	ON	ON	ON	OFF	OFF	OFF	OFF	
8	H	X	H	L	L	L	H	ON	ON	ON	ON	ON	ON	ON	
9	H	X	H	L	L	M	H	ON	ON	ON	OFF	OFF	ON	ON	
10	H	X	H	L	M	L	H	OFF	OFF	OFF	ON	ON	OFF	ON	
11	H	X	H	L	M	M	H	OFF	OFF	ON	ON	OFF	OFF	ON	
12	H	X	H	H	L	L	H	OFF	ON	OFF	OFF	OFF	ON	ON	
13	H	X	H	H	L	M	H	ON	OFF	OFF	ON	OFF	ON	ON	
14	H	X	H	M	H	L	H	OFF	OFF	OFF	ON	ON	ON	ON	
15	H	X	H	M	H	M	H	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	
BI	X	X	X	X	X	X	L	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	2
RBI	H	L	L	L	L	L	L	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	3
LT	L	X	X	X	X	X	H	ON	ON	ON	ON	ON	ON	ON	4

H=high level, L=low level, X=irrelevant

Schematic



'47A 'LSA47 'L47 BCD-TO-SEVEN-SEGMENT DECODER/DRIVER

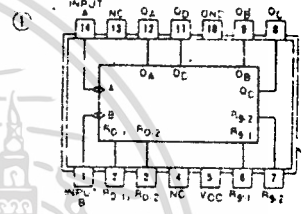
	Schottky TTL				High-Speed TTL				Low-Power Schottky TTL				Standard TTL				Low-Power TTL			
	Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package	
	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF
T.I.																				
FAIRCHILD																				
MOTOROLA																				
N.S.C.																				
PHILIPS																				
SIGNETICS																				
SIEMENS																				
FUJITSU																				
HITACHI																				
MITSUBISHI																				
NEC																				
TOSHIBA																				

Electrical Characteristics SN54LS/SN74LS90A

absolute maximum ratings over operating-free-air temperature range			
Supply voltage, V _{CC}	7V	Operating free-air temperature range	SN54LS -55°C to 125°C
Input voltage	7V	temperature range	SN74LS 0°C to 70°C
Intermitter voltage (see Note 1)	5.5V	Storage temperature range	-65°C to 150°C

recommended operating conditions							
	SN54LS90A		SN74LS90A		UNIT		
	MIN	NOM	MAX	MIN	NOM	MAX	
Supply voltage, V _{CC}	4.5	5	5	4.75	5	5.25	V
High-level output current, I _{OH}			-400			-400	μA
Low-level output current, I _{OL}			4			8	mA
Count frequency, f _{count}	A input	0	32	0	32		MHz
	B input	0	16	0	16		
Pulse width, t _w	A input	15	15	15			
	B input	30		30			
Reset inputs	15		15				
Reset inactive-state setup, t _{setup}	25		25				ns
Operating free-air temperature, T _A	-55		125	0		70	°C

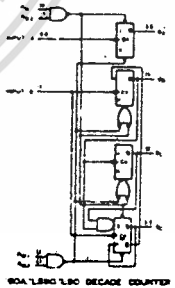
Pin Assignment (Top View)



Function Table

BCD COUNT SEQUENCE		BINARY COUNT		RESET COUNT	
COUNT	OUTPUT	COUNT	OUTPUT	RESET COUNT	OUTPUT
Q ₄ Q ₃ Q ₂ Q ₁ Q ₀	Q ₄ Q ₃ Q ₂ Q ₁ Q ₀	Q ₄ Q ₃ Q ₂ Q ₁ Q ₀	Q ₄ Q ₃ Q ₂ Q ₁ Q ₀	R _{ST1} R _{ST2} R _{ST3} R _{ST4} R _{ST5}	Q ₄ Q ₃ Q ₂ Q ₁ Q ₀ Q ₉ Q ₈ Q ₇ Q ₆ Q ₅
0	L L L L L	0	L L L L L	H H H H H	L L L L L
1	L L L L H	1	L L L L H	H H H H H	L L L L L
2	L L L H L	2	L L L H L	H H H H H	L L L L L
3	L L L H H	3	L L L H H	H H H H H	L L L L L
4	L L H L L	4	L L H L L	H H H H H	L L L L L
5	L L H L H	5	L L H L H	H H H H H	L L L L L
6	L L H H L	6	L L H H L	H H H H H	L L L L L
7	L L H H H	7	L L H H H	H H H H H	L L L L L
8	L H L L L	8	L H L L L	H H H H H	L L L L L
9	L H L L H	9	L H L L H	H H H H H	L L L L L

Functional Block Diagram



- NOTES:
- The V_{CE} is the voltage between two emitters of a multiple-emitter transistor. For this circuit, this rating applies between the two R_{ST} inputs, and it also applies between the two R_{ST} inputs.
 - I_{CC} is measured with all outputs open, both R_{ST} inputs grounded following recommended connection to 4.5 V, and all other inputs grounded.
 - Output Q₄ is connected to input B for BCD count. Output Q₀ is connected to input A for binary count. H=high level, L=low level, X=irrelevant.
 - The J and K inputs shown without connection are for reference only and are functionally at a high level.

electrical characteristics over recommended operating free-air temperature range						
PARAMETER*	TEST CONDITIONS†	MIN	TYP‡	MAX	UNIT	
V _{IH}	High-level input voltage		2		V	
V _{IL}	Low-level input voltage			0.8	V	
V _I	Input clamp voltage	V _{CC} =MIN., I _I =-18mA		-1.5	V	
V _{OH}	High-level output voltage	V _{CC} =MIN., V _{IH} =2V, V _{IL} =0.8V, I _{OH} =-400μA	2.7	3.4	V	
V _{OL}	Low-level output voltage	V _{CC} =MIN., V _{IH} =2V, V _{IL} =0.8V, I _{OL} =8mA		0.35	0.5	V
I _I	Input current	Any reset			0.1	mA
	maximum input voltage	A input	V _{CC} =MAX., V _I =5.5V		0.2	mA
I _{IH}	High-level input current	Any reset			20	μA
		A input	V _{CC} =MAX., V _I =2.7V		40	μA
I _{IL}	Low-level input current	Any reset			-0.4	mA
		A input	V _{CC} =MAX., V _I =0.8V		-2.4	mA
I _{OS}	Short-circuit output current*		SN54LS	-20	-100	mA
			SN74LS	-20	-100	mA
I _{CC}	Supply current	V _{CC} =MAX. See Note 2	9	15	μA	
t _{mas}	from A to output Q _A		32	42	MHz	
	from B to output Q _B		16			
I _{PLH}	from A to output Q _A	V _{CC} =5V, T _A =25°C, C _L =15pF, R _L =2kΩ	10	16	ns	
			32	48		
I _{DHL}	from A to output Q _A		32	48	ns	
			34	50		
I _{PHL}	from B to output Q _B		10	16	ns	
			14	21		
I _{PLM}	from B to output Q _C		21	32	ns	
			23	35		
I _{DLM}	from B to output Q _D		21	32	ns	
			23	35		
I _{PHL}	from Set-1-0 to Any output		26	40	ns	
			20	30		
I _{PLM}	from Set-1-0 to output Q _A , Q _D		20	30	ns	
			26	40		

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

5454/7454 4-Wide AND-OR-Invert Gate

	Schottky TTL			High-Speed TTL			Low-Power Schottky TTL			Standard TTL			Low-Power T	
	Device Type	Package		Device Type	Package		Device Type	Package		Device Type	Package		Device Type	Package
T.I.				SN54H54	JQ	WQ	SN74LS54	JQ	WQ	SN5454	JQ	WQ	SN74LS54	JQ
FARCHILD				SN74H54	JQ	WQ	SN74LS54	JQ	WQ	SN7454	JQ	WQ	SN74LS54	JQ
MOTOROLA				FC74H54/FC9H54	DD	PD	FC74LS54/FC9LS54	DD	PD	FC7454/FC954	DD	PD		
N.S.C.				MC3133	LD	FD	MC7454	LD	FD	MC7454	LD	FD		
PHILIPS				DM54H54	JQ	WQ	DM74LS54	JQ	WQ	DM7454	JQ	WQ		
SIEMENS				N74H54	FD	WQ	N74LS54	FD	WQ	N7454	FD	WQ		
FUJITSU							HD74LS54	MS						
HTACH							74LS54	PD		HD7454/HD7514	Q	PD		
MITSUBISHI														
NEC							N74LS54	CS		μPB209	CD			
TOSHIBA														

Electrical Characteristics SN54LS54/SN74LS54
absolute maximum ratings over operating free-air temperature range*

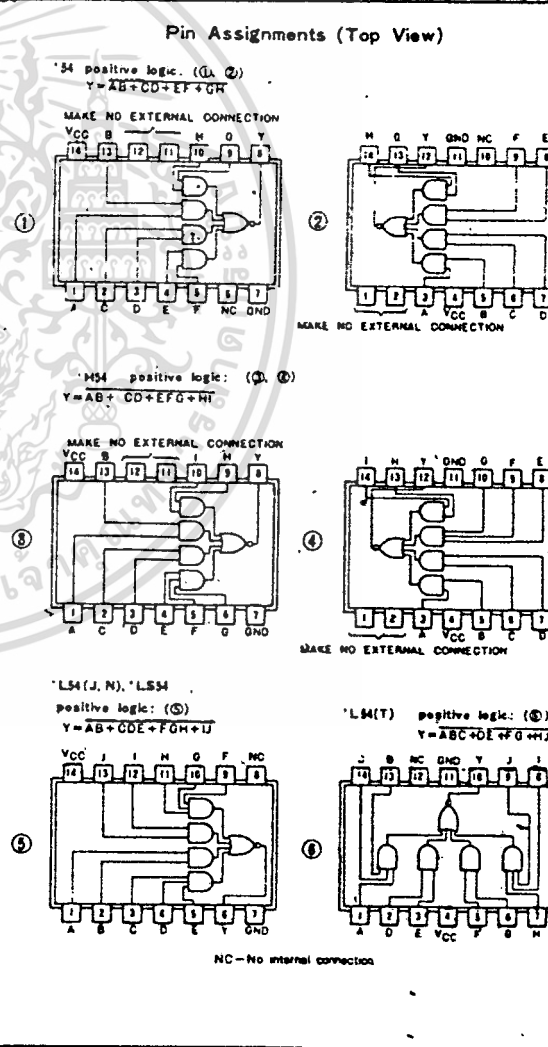
Supply voltage, V _{CC}	TV	Operating free-air temperature range	SN54LS	-55°C to 125°C
Input voltage	TV	Storage temperature range	SN74LS	°C to 75°C
Interconnect voltage	5.5V			-55°C to 150°C

recommended operating conditions

	SN54LS54			SN74LS54			UNIT
	MIN	NOM	MAX	MIN	NOM	MAX	
Supply voltage, V _{CC}	4.5	5	5.5	4.75	5	5.25	V
High-level input current, I _{OH}			-400			-400	μA
Low-level input current, I _{OL}			0			0	mA
Operating free-air temperature, T _A	-55		125	0		75	°C

electrical characteristics over recommended operating free-air temperature range

PARAMETER	TEST CONDITIONS†	MIN	TYP‡	MAX	UNIT
V _{IH}	High-level input voltage		2		V
V _{IL}	Low-level input voltage			0.8	V
V _I	Input clamp voltage	V _{CC} = MIN, I _I = -18mA		-1.5	V
V _{OH}	High-level output voltage	V _{CC} = MIN, V _{IL} = V _{IL} max, I _{OH} = MAX	2.7	3.4	V
V _{OL}	Low-level output voltage	V _{CC} = MIN, V _{IH} = 2V, I _{OL} = 4mA	0.25	0.4	V
I _I	Input current at maximum input voltage	V _{CC} = MAX, V _I = 7V		0.1	mA
I _{IH}	High-level input current	V _{CC} = MAX, V _{IH} = 2.7V		20	μA
I _{IL}	Low-level input current	V _{CC} = MAX, V _{IL} = 0.4V		-0.4	mA
I _{OS}	Short-circuit output current†	V _{CC} = MAX, 74LS Family	-20	-100	mA
I _{COH}	Supply current	V _{CC} = MAX, Total outputs high		0.8	1.6
I _{COL}	Supply current	V _{CC} = MAX, Total outputs low		1	2
I _{CC}	Supply current	V _{CC} = 5V, Average per gate (50% duty cycle)		0.8	mA
t _{PLH}	Propagation delay time, low-to-high-level output	V _{CC} = 5V, T _A = 25°C		12	20
t _{PHL}	Propagation delay time, high-to-low-level output	C _L = 15PF, R _L = 2kΩ		12.5	20



† For conditions shown as MIN or MAX, use the appropriate value specified under recommended operating conditions.
‡ All typical values are at V_{CC} = 5V, T_A = 25°C.
* Not more than one output should be shorted at a time, and for SN54H/SN74H duration of the short-circuit should not exceed one second.

CONTINUED ON NEXT PAGE

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

5451/7451 Dual 2-Wide 2-Input AND-OR-Invert Gate

	Schottky TTL				High-Speed TTL				Low-Power Schottky TTL				Standard TTL				Low-Power			
	Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type			
	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C			
T.I.	SN5451	J	Q	W	SN5451	J	Q	W	SN54LS51	J	Q	W	SN5451	J	Q	W	SN54LS1	J	Q	W
FAIRCHILD	7451	J	Q	W	7451	J	Q	W	74LS51	J	Q	W	7451	J	Q	W	74LS1	J	Q	W
MOTOROLA	7451	J	Q	W	7451	J	Q	W	74LS51	J	Q	W	7451	J	Q	W	74LS1	J	Q	W
N.S.C.	DM7451	J	Q	W	DM7451	J	Q	W	DM74LS51	J	Q	W	DM7451	J	Q	W	DM74LS1	J	Q	W
PHILIPS	7451	J	Q	W	7451	J	Q	W	74LS51	J	Q	W	7451	J	Q	W	74LS1	J	Q	W
SIGNETICS	7451	J	Q	W	7451	J	Q	W	74LS51	J	Q	W	7451	J	Q	W	74LS1	J	Q	W
SIEMENS	7451	J	Q	W	7451	J	Q	W	74LS51	J	Q	W	7451	J	Q	W	74LS1	J	Q	W
FUJITSU	7451	J	Q	W	7451	J	Q	W	74LS51	J	Q	W	7451	J	Q	W	74LS1	J	Q	W
HTACH	7451	J	Q	W	7451	J	Q	W	74LS51	J	Q	W	7451	J	Q	W	74LS1	J	Q	W
MTSUSHI	7451	J	Q	W	7451	J	Q	W	74LS51	J	Q	W	7451	J	Q	W	74LS1	J	Q	W
NEC	7451	J	Q	W	7451	J	Q	W	74LS51	J	Q	W	7451	J	Q	W	74LS1	J	Q	W
TOSHIBA	7451	J	Q	W	7451	J	Q	W	74LS51	J	Q	W	7451	J	Q	W	74LS1	J	Q	W

Electrical Characteristics SN54LS51/SN74LS51

absolute maximum ratings over operating free-air temperature range

Supply voltage V _{CC}	TV	Operating free-air temperature range	SN54LS	-55°C to 125°C
Input voltage	TV	Storage temperature range	SN74LS	0°C to 175°C
Maximum output current	15V	Storage temperature range		-55°C to 175°C

recommended operating conditions

	SN54LS51			SN74LS51			UNIT
	MIN	NOM	MAX	MIN	NOM	MAX	
Supply voltage V _{CC}	4.5	5	5.5	4.75	5	5.25	V
High-level output current I _{OH}			-			-	mA
Low-level output current I _{OL}			4			4	mA
Operating free-air temperature T _a	-55		125	0		125	°C

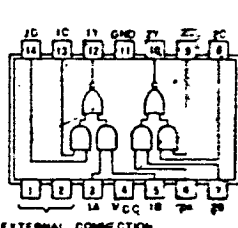
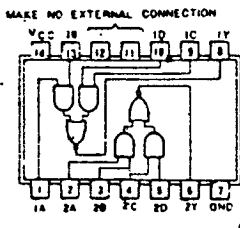
electrical characteristics over recommended operating free-air temperature range

PARAMETER	TEST CONDITIONS †	MIN	TYP ‡	MAX	UNIT	
V _{OH}	High-level output voltage		2		V	
V _{IL}	Low-level input voltage			0.8	V	
V _I	Input clamp voltage	V _{CC} = MIN, I _I = -18 mA		-1.5	V	
V _{OH}	High-level output voltage	V _{CC} = MIN, I _{OH} = MAX	2.7	3.4	V	
V _{OL}	Low-level output voltage	V _{CC} = MAX, V _I = 2V, I _{OL} = 6mA	0.25	0.4	V	
I _I	Input current at maximum input voltage	V _{CC} = MAX, V _I = TV		0.1	mA	
I _{IH}	High-level input current	V _{CC} = MAX, V _{IH} = 2.7V		20	µA	
I _{IL}	Low-level input current	V _{CC} = MAX, V _{IL} = 0.8V		-2.0	mA	
I _{OS}	Short-circuit output current †	V _{CC} = MAX	SN54LS Family SN74LS Family	-20 -20	+100 -100	mA
I _{CC}	Supply current	V _{CC} = MAX	Total outputs high	6.8	1.6	mA
I _{CC}	Supply current	V _{CC} = MAX	Total outputs low	1.4	2.8	mA
I _{CC}	Supply current	V _{CC} = 5V	Average per gate (50% duty cycle)	0.55		mA
t _{PLH}	Propagation delay time low-to-high-level output	V _{CC} = 5V, T _a = 25°C		12	28	ns
t _{PHL}	Propagation delay time, high-to-low-level output	C _L = 15PF, R _L = 20Ω		12.5	28	ns

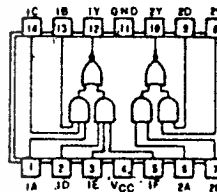
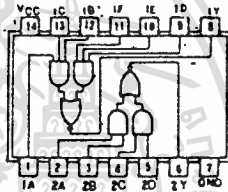
Pin Assignments (Top View)

'51, 'MS1, 'SS1
positive logic: (Q, ⊕)

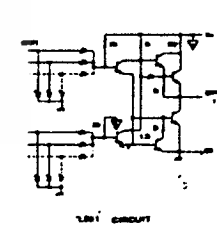
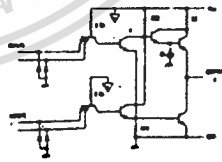
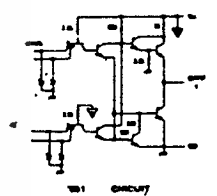
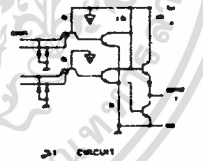
$$Y = AB + CD$$



'LS1, 'LSS1
positive logic: (Q, ⊕)
1Y = (1A·1B + 1C + 1D)·1E·1F
2Y = (2A·2B) + (2C·2D)



Schematics (each gate)



Resistor values shown are nominal and in

† For conditions shown as MIN or MAX, use the appropriate value specified operating conditions
‡ All typical values are at V_{CC} = 5V, T_a = 25°C

• Not more than one output should be shorted at a time, and for SN5451/SN7451, duration of the short-circuit should not exceed one second

54121/74121 Monostable Multivibrator with Schmitt-Trigger Input

	Schottky TTL				High-Speed TTL				Low-Power Schottky TTL				Standard TTL				Low-Power TTL							
	Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package					
	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF				
T.I.													SN54121	J	D	W	SN54121	J	D	W	SN74121	J	D	W
FAIRCHILD													SN74121	J	D	W	SN74121	J	D	W	SN74121	J	D	W
MOTOROLA													FC54121/FC9603	D	D	F	FC74121/FC9603	D	D	F				
N.S.C.													MC54121	L	C	F	MC74121	L	C	F				
PHILIPS													DM54121	J	D	W	DM74121	J	D	W				
SIGNETICS													FJK101/74121				S54121	F	A	W	N74121	F	A	W
SIEMENS													N74121	F	A	W								
FUJITSU													FLK101											
HITACHI																								
MITSUBISHI													HD74121/HD2543	I	P	I								
NEC													MS3321											
TOSHIBA													TDM121A											

Electrical Characteristics SN54S121 SN74S121

absolute maximum ratings over operating free-air temperature range

Supply voltage V_{CC}	7.5	Operating free-air temperature range	SN54S	55°C to 125°C
Input current I_{in}	1.5	Storage temperature range	SN74S	-55°C to 125°C
				45°C to 100°C

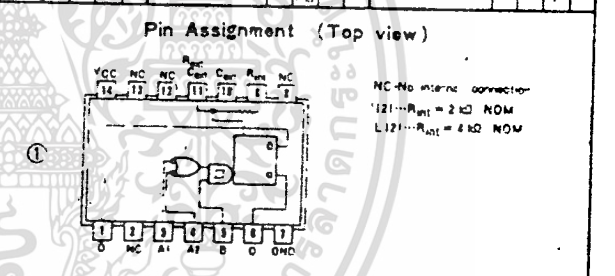
recommended operating conditions

	SN54S121			SN74S121			UNIT
	MIN	NOM	MAX	MIN	NOM	MAX	
Supply voltage V_{CC}	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	V
High-level input current I_{IH}	-1.5	-1.5	-1.5	-1.5	-1.5	-1.5	mA
Low-level input current I_{IL}	-1.5	-1.5	-1.5	-1.5	-1.5	-1.5	mA
Short-circuit output current I_{OS}	20	20	20	20	20	20	mA
Supply current I_{CC}	20	20	20	20	20	20	mA

electrical characteristics over recommended operating free-air temperature range

PARAMETER	TEST CONDITIONS †	MIN	TYP ‡	MAX	UNIT	
V_T+ Positive-going threshold voltage	$V_{CC} = \text{MIN}$ A input		1.4	2	V	
V_T- Negative-going threshold voltage	$V_{CC} = \text{MIN}$ A input		0.8	1.4	V	
V_T+ Positive-going threshold voltage	$V_{CC} = \text{MIN}$ B input		1.55	2	V	
V_T- Negative-going threshold voltage	$V_{CC} = \text{MIN}$ B input		0.8	1.35	V	
V_I Input clamp voltage	$V_{CC} = \text{MIN}$, $I_I = -12 \text{ mA}$			-1.5	V	
V_{OH} High-level output voltage	$V_{CC} = \text{MIN}$, $I_{OH} = \text{MAX}$		2.4	3.4	V	
V_{OL} Low-level output voltage	$V_{CC} = \text{MIN}$, $I_{OL} = \text{MAX}$		0.2	0.4	V	
I_I Input current at maximum input voltage	$V_{CC} = \text{MAX}$, $V_I = 5 \text{ V}$			1	mA	
I_{IH} High-level input current	$V_{CC} = \text{MAX}$, $V_I = 2.4 \text{ V}$	A1 or A2		40	µA	
		B		80	µA	
I_{IL} Low-level input current	$V_{CC} = \text{MAX}$, $V_I = 0.4 \text{ V}$	A1 or A2		-1.6	mA	
		B		-3.2	mA	
I_{OS} Short-circuit output current †	$V_{CC} = \text{MAX}$	54 Family	-20	-55	mA	
		74 Family	-18	-55	mA	
I_{CC} Supply current	$V_{CC} = \text{MAX}$	Quiescent	13	25	mA	
		Triggered	23	40	mA	
t_{PLH} Propagation delay time, low-to-high-level C output from either A input	$V_{CC} = 5 \text{ V}$, $T_A = 25^\circ \text{C}$, $C_L = 15 \text{ pF}$, $R_L = 400 \Omega$	CT = 80 pF, Rint to VCC		45	70	ns
t_{PLH} Propagation delay time, low-to-high-level C output from B input				35	55	ns
t_{PHL} Propagation delay time, high-to-low-level C output from either A input				50	80	ns
t_{PHL} Propagation delay time, high-to-low-level C output from B input				40	65	ns
$t_{r(out)}$ Pulse width obtained using external timing resistor	$V_{CC} = 5 \text{ V}$, $T_A = 25^\circ \text{C}$, $C_L = 15 \text{ pF}$, $R_L = 400 \Omega$	CT = 80 pF, Rint to VCC	70	110	150	ns
$t_{f(out)}$ Pulse width obtained with zero timing capacitance		CT = 0, Rint to VCC	30	50	na	
$t_{f(out)}$ Pulse width obtained using external timing resistor		CT = 100 pF, $R_T = 10 \text{ k}\Omega$	600	700	800	ns
		CT = 1 µF, $R_T = 10 \text{ k}\Omega$	6	7	8	ms

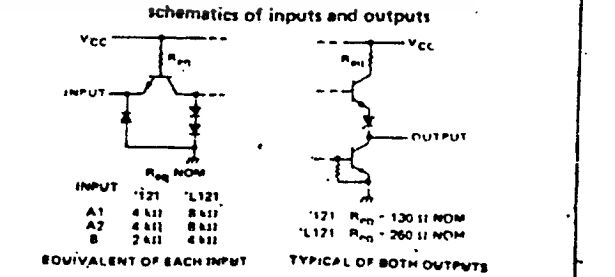
† For conditions shown as MIN or MAX, use the appropriate value specified under recommended operating conditions.
 ‡ All typical values are at $V_{CC} = 5 \text{ V}$, $T_A = 25^\circ \text{C}$.
 * Not more than one output should be shorted at a time.



Function Table

†21, †121 (See Note)

INPUTS		OUTPUTS		
A1	A2	B	Q	G
L	X	H	L	H
X	L	H	L	H
X	X	L	L	H
H	H	X	L	H
H	H	H	L	L
L	H	H	L	L
L	X	H	L	L
X	L	L	L	L



NOTES: A. H = high level (steady state), L = low level (steady state), ↑ = transition from low to high level, ↓ = transition from high to low level, ⊗ = one high-level pulse, ⊘ = one low-level pulse, X = irrelevant (any input, including transitions).
 B. To use the external timing resistor connect R_{int} to V_{CC}.
 C. An external timing capacitor may be connected between C_{ext} (positive) and R_{ext}/C_{ext}.
 D. For accurate repeatable pulse widths, connect an external resistor between R_{ext}/C_{ext} and V_{CC} with R_{int} open-circuited.
 E. To obtain variable pulse widths, connect external variable resistances between R_{int} or R_{ext}/C_{ext} and V_{CC}.

For conditions shown as MIN or MAX, use the appropriate value specified under recommended operating conditions. All typical values are at V_{CC} = 5 V, T_A = 25°C. * Not more than one output should be shorted at a time.

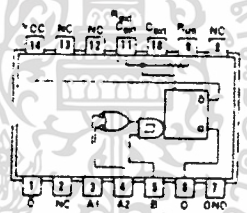
54121/74121 Monostable Multivibrator with Schmitt-Trigger Input

	Schottky TTL				High-Speed TTL				Low-Power Schottky TTL				Standard TTL				Low-Power TTL				
	Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package		
	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF	
T.I.																					
FAIRCHILD																					
MOTOROLA																					
N.S.C.																					
PHILIPS																					
SIGNETICS																					
SIEMENS																					
FUJITSU																					
HTACHI																					
MITSUBISHI																					
NEC																					
TOSHIBA																					

Electrical Characteristics SN54S121 SN74S121

absolute maximum ratings over operating free-air temperature range			
Supply voltage V_{CC}	7V	Operating level	PN54 55 (0 to 125°C)
Input voltage V_{in}	5V	Output voltage	SN74S 5.0 (0 to 70°C)
Storage temperature range			45°C to 125°C
recommended operating conditions			
		SN54S121	SN74S121
		MIN NOM MAX	MIN NOM MAX
Supply voltage V_{CC}		4.5 5 5.5	4.75 5 5.25
High-level output current I_{OH}			400 μ A
Low-level output current I_{OL}			16 mA
Rate of rise fall $\frac{dV}{dt}$	Schmitt input B		1 V/ns
Input setup hold time t_{SU} t_{HD}	See Note 11		1 ns
Input pulse width t_{PW}		50 ns	50 ns
External timing capacitance C_{EXT}		1.4 nF	1.4 nF
External timing capacitance C_{INT}		2 nF	1000 pF
Duty cycle δ	At 20% t_{RST}	50%	67%
Operating free-air temperature T_A		55 125 0	70 70 0

Pin Assignment (Top view)



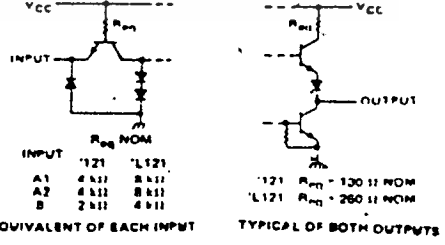
NC-No internal connector
 $121 \dots R_{int} = 2 \text{ k}\Omega \text{ NOM}$
 $121 \dots R_{int} = 4 \text{ k}\Omega \text{ NOM}$

Function Table

*121, *121 (See Note)

INPUTS		OUTPUTS	
A1	A2	Q	Q-bar
L	X	H	L
X	L	H	L
X	X	L	H
H	H	X	L
H	L	H	L
L	H	H	L
L	X	L	H
X	L	L	H

schematics of inputs and outputs



NOTES: A H=high level (steady state), L=low level (steady state), \uparrow =transition from low to high level, \downarrow =transition from high to low level, \uparrow =one high-level pulse, \downarrow =one low-level pulse, X=irrelevant (any input, including transitions).
 B. To use the internal timing resistor connect R_{int} to V_{CC} .
 C. An external timing capacitor may be connected between C_{EXT} (positive) and R_{ext}/C_{ext} .
 D. For accurate repeatable pulse widths, connect an external resistor between R_{ext}/C_{ext} and V_{CC} with R_{int} open-circuited.
 E. To obtain variable pulse widths, connect external values resistances between R_{int} or R_{ext}/C_{ext} and V_{CC} .

electrical characteristics over recommended operating free-air temperature range

PARAMETER	TEST CONDITIONS	MIN	TYP	MAX	UNIT		
V_T+	Positive-going threshold voltage	$V_{CC} = \text{MIN}$	A input	1.4	2	V	
V_T-	Negative-going threshold voltage	$V_{CC} = \text{MIN}$	A input	0.8	1.4	V	
V_T+	Positive-going threshold voltage	$V_{CC} = \text{MIN}$	B input	1.55	2	V	
V_T-	Negative-going threshold voltage	$V_{CC} = \text{MIN}$	B input	0.8	1.35	V	
V_I	Input clamp voltage	$V_{CC} = \text{MIN}$, $I_I = -12 \text{ mA}$			-1.5	V	
V_{OH}	High-level output voltage	$V_{CC} = \text{MIN}$, $I_{OH} = \text{MAX}$	2.4	3.4	V		
V_{OL}	Low-level output voltage	$V_{CC} = \text{MIN}$, $I_{OL} = \text{MAX}$	0.2	0.4	V		
I_I	Input current at maximum input voltage	$V_{CC} = \text{MAX}$, $V_I = 5.5 \text{ V}$			1	mA	
I_{IH}	High-level input current	$V_{CC} = \text{MAX}$, $V_I = 2.4 \text{ V}$	A1 or A2		40	μ A	
	High-level input current		B		80	μ A	
I_{IL}	Low-level input current	$V_{CC} = \text{MAX}$, $V_I = 0.4 \text{ V}$	A1 or A2		-1.6	mA	
			B		-3.2	mA	
I_{OS}	Short-circuit output current*	$V_{CC} = \text{MAX}$	54 Family	-20	-55	mA	
			74 Family	-18	-55	mA	
I_{CC}	Supply current	$V_{CC} = \text{MAX}$	Quiescent	13	25	mA	
			Triggered	23	40	mA	
t_{PLH}	Propagation delay time, low-to-high-level Q output from either A input	$V_{CC} = 5 \text{ V}$, $T_A = 25^\circ \text{C}$, $C_L = 15 \text{ pF}$, $R_L = 400 \Omega$	$C_T = 80 \text{ pF}$, R_{int} to V_{CC}	45	70	ns	
t_{PLH}	Propagation delay time, low-to-high-level Q output from B input			35	55	ns	
t_{PHL}	Propagation delay time, high-to-low-level Q output from either A input			50	80	ns	
t_{PHL}	Propagation delay time, high-to-low-level Q output from B input			40	65	ns	
$t_w(\text{out})$	Pulse width obtained using internal timing resistor	$V_{CC} = 5 \text{ V}$, $T_A = 25^\circ \text{C}$, $C_L = 15 \text{ pF}$, $R_L = 400 \Omega$	$C_T = 80 \text{ pF}$, R_{int} to V_{CC}	70	110	150	ns
$t_w(\text{out})$	Pulse width obtained with zero timing capacitance		$C_T = 0$, R_{int} to V_{CC}	30	50	ns	
$t_w(\text{out})$	Pulse width obtained using external timing resistor	$C_T = 100 \text{ pF}$, $R_T = 10 \text{ k}\Omega$		600	700	800	ns
		$C_T = 1 \mu \text{F}$, $R_T = 10 \text{ k}\Omega$		6	7	8	ms

* For conditions shown as MIN or MAX, use the appropriate value specified under recommended operating conditions.
 * All typical values are at $V_{CC} = 5 \text{ V}$, $T_A = 25^\circ \text{C}$.

ไม่ควรมีไดโอดที่สั้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

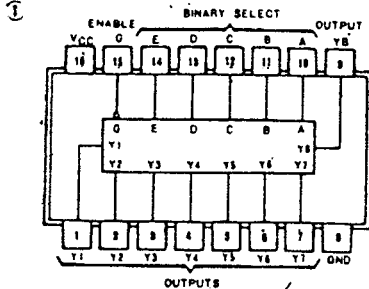
54185/74185 Binary-to-BCD Converter

	Schottky TTL				High-Speed TTL				Low-Power Schottky TTL				Standard TTL				Low-Power TTL				
	Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package		
	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF	
T.T.													SN54185A	J	D		WD	SN74185A	J	D	WD
FAIRCHILD																					
MOTOROLA													MC54185		D		MC74185		D		
N.S.C.													DM54185A	J	D	WD	DM74185A	J	D	WD	
PHILIPS																					
SIGNETICS																					
SIEMENS																					
FUJITSU													FLH571		D						
HTACHI																					
MITSUBISHI																					
NEC													M53385		PD						
TOSHIBA																					

Electrical Characteristics SN54185A/SN74185A

absolute maximum ratings over operating free-air temperature range									
Supply voltage V_{CC}	7V	Operating free-air temperature range	SN54	-55°C to 125°C					
Input voltage	5.5V	temperature range	SN74	0°C to 70°C					
		Storage temperature range		-65°C to 150°C					
recommended operating conditions									
			SN54185A	SN74185A					
			MIN	NOM	MAX	MIN	NOM	MAX	UNIT
Supply voltage V_{CC}			4.5	5	5.5	4.75	5	5.25	V
Low-level output current I_{OL}					12			12	mA
Operating free-air temperature, T_A			-55		125	0		70	°C
electrical characteristics over recommended operating free-air temperature range									
PARAMETER	TEST CONDITIONS †	MIN	TYP ‡	MAX	UNIT				
V_{OH}	high-level input voltage		2		V				
V_L	low-level input voltage			0.8	V				
V_I	input clamp voltage	$V_{CC} = \text{MIN.}$ $V_{IH} = 2V,$ $V_{IL} = 0.8V,$ $V_{OH} = 5.5V$		-1.5	V				
I_{OH}	high-level output current	$V_{CC} = \text{MIN.}$ $V_{IH} = 0.8V,$ $V_{OH} = 5.5V$		100	μA				
V_{OL}	low-level output voltage	$V_{CC} = \text{MIN.}$ $V_{IH} = 2V,$ $V_{IL} = 0.8V$ $I_{OL} = 12\text{mA}$		0.4	V				
I_I	input current at maximum input voltage	$V_{CC} = \text{MAX.}, V_I = 5.5V$		1	mA				
I_O	high-level output current	$V_{CC} = \text{MAX.}, V_I = 2.4V$		40	μA				
I_L	low-level input current	$V_{CC} = \text{MAX.}, V_I = 0.4V$		-1	mA				
I_{CC}	Supply current, all outputs high			50	μA				
I_{CC}	Supply current, all programmed outputs low	$V_{CC} = \text{MAX.}$		62	35	mA			
t_{rH}	from enable G	$V_{CC} = 5V, T_A = 25^\circ C,$ $C_L = 15pF$		19	30	ns			
t_{rL}	from enable O			22	35	ns			
t_{rH}	from binary select	$R_L = 600\Omega$		27	40	ns			
t_{rL}	from binary select	$R_L = 600\Omega$		23	40	ns			

Pin Assignment (Top View)



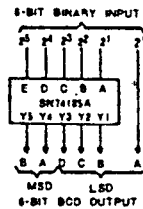
positive logic; see function table

Function Table

BINARY WORDS	INPUTS			OUTPUTS							
	BINARY SELECT E D C B A	ENABLE G		Y8	Y7	Y6	Y5	Y4	Y3	Y2	Y1
0-1	L L L L L	L		H	H	L	L	L	L	L	L
2-3	L L L L H	L		H	H	L	L	L	L	L	H
4-5	L L L H L	L		H	H	L	L	L	L	H	L
6-7	L L L H H	L		H	H	L	L	L	L	H	H
8-9	L L H L L	L		H	H	L	L	H	L	L	L
10-11	L L H L H	L		H	H	L	L	H	L	L	H
12-13	L L H H L	L		H	H	L	L	H	L	H	L
14-15	L L H H H	L		H	H	L	L	H	L	H	H
16-17	L H L L L	L		H	H	L	L	H	L	H	L
18-19	L H L L H	L		H	H	L	L	H	L	H	H
20-21	L H L H L	L		H	H	L	L	H	L	L	L
22-23	L H L H H	L		H	H	L	L	H	L	L	H
24-25	L H H L L	L		H	H	L	L	H	L	H	L
26-27	L H H L H	L		H	H	L	L	H	L	H	H
28-29	L H H H L	L		H	H	L	L	H	L	H	L
30-31	L H H H H	L		H	H	L	L	H	L	H	H
32-33	H L L L L	L		H	H	L	H	L	H	L	L
34-35	H L L L H	L		H	H	L	H	L	H	L	H
36-37	H L L H L	L		H	H	L	H	L	H	L	L
38-39	H L L H H	L		H	H	L	H	L	H	L	H
40-41	H L H L L	L		H	H	L	H	L	H	L	L
42-43	H L H L H	L		H	H	L	H	L	H	L	H
44-45	H L H H L	L		H	H	L	H	L	H	L	L
46-47	H L H H H	L		H	H	L	H	L	H	L	H
48-49	H H L L L	L		H	H	L	H	L	H	L	L
50-51	H H L L H	L		H	H	L	H	L	H	L	H
52-53	H H L H L	L		H	H	L	H	L	H	L	L
54-55	H H L H H	L		H	H	L	H	L	H	L	H
56-57	H H H L L	L		H	H	L	H	L	H	L	L
58-59	H H H L H	L		H	H	L	H	L	H	L	H
60-61	H H H H L	L		H	H	L	H	L	H	L	L
62-63	H H H H H	L		H	H	L	H	L	H	L	H
ALL	X X X X X	H		H	H	H	H	H	H	H	H

H=high level, L=low level, X=irrelevant

6-BIT CONVERTER



† If parameter shown as MIN or MAX, use the appropriate value specified under recommended operating conditions for the applicable type.

‡ All typical values are at $V_{CC} = 5V, T_A = 25^\circ C$.

§ t_{rH} propagation delay time, low-to-high-level output.

¶ t_{rL} propagation delay time, high-to-low-level output.

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

54194/74194 4-Bit Bidirectional Universal Shift Register

	Schottky TTL				High-Speed TTL				Low-Power Schottky TTL				Standard TTL				Low-Power	
	Device Type	Package			Device Type	Package			Device Type	Package			Device Type	Package			Device Type	C
T.I.	SN54LS194	J	D	W					SN54LS194A	J	D	W	SN54194	J	D	W		
FAIRCHILD	74LS194	J	D	W					74LS194A	J	D	W	74194	J	D	W		
MOTOROLA	MC14194	J	D	W					MC14194A	J	D	W	MC14194	J	D	W		
N.S.C.	DM74LS194	J	D	W					DM74LS194	J	D	W	DM74194	J	D	W		
PHILIPS	N74LS194	J	D	W					N74LS194	J	D	W	N74194	J	D	W		
SIGNETICS	SS45194	J	D	W					SS45194	J	D	W	SS45194	J	D	W		
SIEMENS	N74LS194	J	D	W					N74LS194	J	D	W	N74194	J	D	W		
FUJITSU																		
HTACH									74LS194	J	D	W						
MITSUBISHI									HD74LS194	J	D	W	HD74194	J	D	W		
NEC									M74LS194	J	D	W						
AMD	Am54LS194	J	D	W					Am54LS194A	J	D	W						

Electrical Characteristics SN54LS194/SN74LS194

absolute maximum ratings over operating free-air temperature range			
Supply voltage, V _{CC}	7V	operating free-air temperature range	-55°C to 125°C
Input voltage	7V	Storage temperature range	-55°C to 150°C

recommended operating conditions

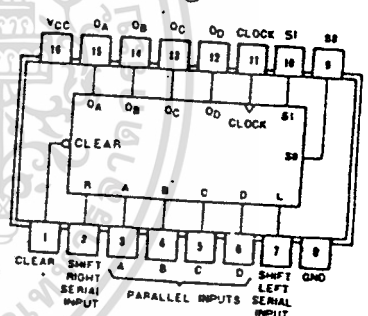
	SN54LS194			SN74LS194			UNIT
	MIN	NOM	MAX	MIN	NOM	MAX	
Supply voltage V _{CC}	4.5	5	5.5	4.75	5	5.25	V
High-level output current, I _{OH}			600			400	μA
Low-level output current, I _{OL}			4			4	μA
Clock frequency f _{clock}			8			25	MHz
Width of clock or clear pulse, t _w			25			20	ns
Setup time t _{setup}			30			20	ns
Hold time at any input, t _{hold}			25			20	ns
Operating free-air temperature, T _A	-55	125	0	70			°C

electrical characteristics over recommended operating free-air temperature range

PARAMETER	TEST CONDITIONS†	MIN	TYP‡	MAX	UNIT
V _{IH} High-level input voltage		2			V
V _{IL} Low-level input voltage				0.8	V
V _I Input clamp voltage	V _{CC} = MIN, I _I = -18 mA			0.8	V
V _{OH} High-level output voltage	V _{CC} = MIN, V _I = 2V, V _S = 0.5V, I _{OH} = -400 μA	2.7	3.5		V
V _{OL} Low-level output voltage	V _{CC} = MIN, V _I = 2V, V _S = 0.5V, I _{OL} = 8 mA		0.35	0.5	V
I _I Input current at maximum input voltage	V _{CC} = MAX, V _I = 7V		0.1		mA
I _{IH} High-level input current	V _{CC} = MAX, V _I = 7V		20		μA
I _{IL} Low-level input current	V _{CC} = MAX, V _I = 0.5V		0.4		mA
I _{OS} Short-circuit output current	V _{CC} = MAX	SN54LS -20	100		mA
I _{CC} Supply current	V _{CC} = MAX, See Note 1	SN74LS -20	100		mA
f _{max} Maximum clock frequency	V _{CC} = 5V, T _A = 25°C, C _L = 150 pF, R _L = 2kΩ	15	23		MHz
t _{PHL} from clear		25	36		ns
t _{PLH} from clock		18	30		ns
t _{PHL} from clock		14	22		ns
t _{PHL} from clock		17	26		ns

NOTES 1 With all outputs open, inputs A through D grounded, and 4.5 V applied to S0, S1, led to clock.
 2 H = high level (steady state)
 L = low level (steady state)
 X = irrelevant (any input, including transients)
 † = transition from low to high level
 A, B, C, D = the level of steady-state input at inputs A, B, C, or D, respectively
 Q_A, Q_B, Q_C, Q_D = the level of Q_A, Q_B, Q_C, or Q_D, respectively, before the indicated steady-state input conditions were established
 Q_{An}, Q_{Bn}, Q_{Cn}, Q_{Dn} = the level of Q_A, Q_B, Q_C, Q_D, respectively, before the most-recent † transition of the clock.

Pin Assignment (Top View)



Positive logic see function table

Function Table

1M, S1M, LS1M (See Note 2)

CLEAR	MODE	INPUTS				OUTPUTS												
		S1	S0	CLOCK	SERIAL LEFT	SERIAL RIGHT	PARALLEL A	PARALLEL B	PARALLEL C	PARALLEL D								
L	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X
H	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X
H	H	H	I	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X
H	H	H	I	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X
H	L	H	I	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X
H	H	L	I	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X
H	H	L	I	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X
H	L	L	I	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X

† For conditions shown as MIN or MAX, use the appropriate value specified under recommended operating conditions
 ‡ All typical values are at V_{CC} = 5V, T_A = 25°C
 § Not more than one output should be shorted at a time
 ¶ t_{PLH} = propagation delay time, low-to-high-level output
 †† t_{PHL} = propagation delay time, high-to-low-level output

CONTINUED ON NEXT PAGE

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นอนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ทางการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้