

โครงการพิเศษ



เรื่อง การเลือกแบบของโครงการหลังคาโครงดักที่เหมาะสม

อาจารย์ที่ปรึกษา

อ. ดร. ศรีกริช หิรัญมาศ

โดย

นาย สุริ กาญจนกันติกะ

รหัส 291925

ภาควิชา เทคโนโลยีการก่อสร้าง คณะวิศวกรรมศาสตร์  
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหาร ลาดกระบัง  
หลักสูตรวิศวกรรมกรรมการก่อสร้าง ปีการศึกษา 2533

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

027097

หน้าอนุมัติ

ภาควิชา เทคโนโลยีการก่อสร้าง คณะวิศวกรรมศาสตร์  
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหาร ลาดกระบัง อนุมัติให้  
รายงานฉบับนี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตร  
บัณฑิต สาขาวิศวกรรมการก่อสร้าง

.....  
*Handwritten signature*

( อ. สุรัตน์ หวังเจริญ )  
หัวหน้าภาควิชาเทคโนโลยีการก่อสร้าง

กรรมการวิผล

.....  
*Handwritten signature*

( อ. ดร. ศรีกริช หิรัญมาศ )

.....  
*Handwritten signature*

( ศศ. ศิริวัฒน์ ไชยชยะ )

.....  
*Handwritten signature*

( อ. อำนวย หานิชกุลพงศ์ )

.....  
*Handwritten signature*

( อ. ศิลป์ชัย จานสุวรรณ )

.....  
*Handwritten signature*

( อ. สุพจน์ ศรีนิล )

.....  
*Handwritten signature*

( อ. วิบูลย์ วุฒิภาวะ )

กรรมการวัดผล

.....  
( อ. เกษม อนันตกุล )

.....  
( อ. ศักดิ์ชัย สदानุพงษ์ )



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ชื่อโครงการ : การเลือกแบบขอโครงหลังคาโครงถักที่เหมาะสม

ชื่อผู้วิจัย : นาย สุธี กาญจนกันติกะ รหัส 291925

เดือนปีที่วิจัย : มกราคม 2533

### บทคัดย่อ

งานวิจัยฉบับนี้จะได้กล่าวถึง การเลือกแบบของโครงหลังคาโครงถักที่เหมาะสมกับช่วงห่างระหว่างเสา โดยได้บรรจุเนื้อหาขอโครงหลังคาโครงถักซึ่งมีรูปแบบด้วยกัน 4 แบบคือ Pratt, Howe , Gable Roof Truss-Pratt, Gable Roof Truss-Howe ซึ่งจะได้กล่าวถึงการออกแบบโครงหลังคาตั้งแต่ตั้งจนถึงการออกแบบเลือกหน้าตัดเพื่อที่จะนำไปใช้ นอกจากนี้ได้กล่าวถึงโปรแกรม MicroFeat P1:Release 3.0 อย่างละเอียดไว้ครบถ้วนทุกประการและยกตัวอย่างประกอบอย่างมากมาย

ในตอนท้ายของรายงานฉบับนี้ได้ทำการสรุปผลการรวบรวมของแต่ละกรณีไว้อย่างสมบูรณ์ตลอดจนเนื้อหาและแนวทางในการเลือกใช้โครงหลังคาถักไว้ด้วย

กิตติกรรมประกาศ

ในงานวิจัยนี้ผู้วิจัยขอขอบคุณ ดร. ศรีกรีชัย ศรีวิฑูมาศ และ อ. สุนทรย์ ศรีวิฑู  
ซึ่งได้ให้ข้อเสนอแนะอันเป็นแนวทางในการดำเนินงานวิจัยตลอดจนแก้ไขอุปสรรคทางเทคนิคที่เกิดขึ้น  
จนงานวิจัยได้สำเร็จลุล่วงได้

ผู้วิจัยขอขอบคุณ ภาควิชา เทคโนโลยีการก่อสร้าง คณะวิศวกรรมศาสตร์  
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้า เจ้าคุณทหารลาดกระบัง ที่ให้วัสดุอุปกรณ์ในการดำเนินงาน  
วิจัยตลอดจนเครื่องคอมพิวเตอร์ และ Printer พร้อมทั้งกระดาษ

และขอขอบคุณบุคคลที่ได้ให้ความร่วมมือด้วยดีทุกประการตลอดมา



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

คำนำ

งานก่อสร้างในภูมิภาคต่างๆทั่วโลก มักจะสร้างกันมาโดยวิธีและวัสดุที่หาได้ใน เขตที่มีรูปร่างและวัสดุที่ใช้ ในอาคารที่แตกต่างกัน จึงมีลักษณะที่แตกต่างกันออกไป

เมื่อสังคมมีการพัฒนาการมากขึ้น ประเภทของอาคาร เริ่มเปลี่ยนแปลงไปตามความต้องการของสังคม ในสังคมอุตสาหกรรม ความต้องการอาคารสำหรับสำนักงานและโรงงาน มีมากกว่าอาคารที่พักอาศัย งานอาคารสำนักงานและโรงงานในระยะหลายปีที่ผ่านมา หลังคาของอาคารสำนักงานและโรงงานที่มีช่วงห่างระหว่างเสาที่มีความยาวมากๆและใช้วัสดุที่ มีน้ำหนักไม่มากนัก โดยทั่วไปแล้วก็จะสร้างและเมื่อกาลเวลาล่วงเลยมาถึงปัจจุบันปัญหาการ ตัดไม้ทำลายป่าทำให้ไม้ในเมืองไทยลดน้อยลงเป็นอย่างมาก ทำให้ราคาไม้มีราคาถีบตัวสูง ขึ้นเป็นตามลำดับ จนวิศวกรผู้ออกแบบและสถาปนิก ก็มานิยมใช้วัสดุเหล็กแทนเนื่องจากมี ความคงทนสูงกว่าและสามารถต่อเชื่อมที่จุดต่อได้อย่างมั่นคงและปรกอบกับมีอายุการใช้งานสูง ค่าดูแลรักษาต่ำทำให้เราต้องหันมาใช้เหล็กเป็นส่วนใหญ่ตามจนมาถึงจนถึงปัจจุบัน

แต่ในระยะภายหลังนี้ความต้องการอาคารที่มีขนาดใหญ่โตขึ้น สูงขึ้นกว้างขึ้นและ สามารถรับน้ำหนักบรรทุกได้มากขึ้น เริ่มมีการเพิ่มในหลายภูมิภาคงานก่อสร้างโครงการมี ขนาดใหญ่ขึ้น แต่ในระยะเวลาก่อสร้างที่ลง และเรียกร้องความละเอียดอ่อนในงาน ก่อสร้างมากขึ้น เงื่อนไขเหล่านี้จะเป็นองค์ประกอบที่สำคัญในโครงการก่อสร้างต่อไปมากขึ้น เรื่อยๆ

ในงานวิจัยที่ผู้จัดทำได้ทำขึ้นนี้เพื่อที่จะเป็นคู่มือหรือเอกสารอ้างอิงให้วิศวกรได้ใช้เป็น ข้อมูลในการออกแบบอาคารสำนักงานและโรงงานที่ต้องการออกแบบโครงสร้างหลังคาโครงถักที่มีช่วง ห่างความยาวของ Span ตั้งแต่ความยาว 5, 10, 15, 20, 25, 30, 35, 40, 45, 50 M. โดยผู้จัดทำ ได้กำหนดให้โครงหลังคามีระยะห่าง Bay เท่ากับ 6 M. และกำหนดให้ใช้วัสดุหลังคาเป็น กระเบื้องลอนคู่โดยมีมุมลาดเอียงเท่ากับ 12.5 องศา โดยผู้จัดทำได้ทำการศึกษาในงานวิจัยถึง 80 ชุด ของโครงหลังคา และเลือกใช้วัสดุในการออกแบบโครงหลังคา 4 ชนิด รวมออกแบบ 320 โครงหลังคาอยู่ด้วยกัน

งานวิจัยที่ผู้จัดทำได้ทำขึ้นนี้คงจะมีประโยชน์ไม่มากนักก็อยู่ที่ได้ทำงานวิจัยขึ้นและหากมี ข้อผิดพลาดประการใดใคร่ขออภัยไว้ ณ ที่นี้ด้วย

ผู้จัดทำ

( นาย สุธี กาญจนเกษิณี )

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้拿去ไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สารบัญ

บทนำ.....	1
ความเป็นมาและจุดประสงค์.....	1
ขอบเขตของงานวิจัย.....	1
ประโยชน์ที่จะได้รับ.....	2
วิธีการ.....	2
บทนำโปรแกรมวิเคราะห์โครงสร้าง.....	3
ลักษณะของคําคำของโปรแกรมและการติดตั้ง.....	5
การใช้โปรแกรม.....	8
โครงข่าย.....	29
โครงข่ายหลัก.....	45
โครงสร้างรับแรงดึง.....	52
โครงสร้างรับแรงอัด.....	57
วิธีการและขั้นตอนการดำเนินการ.....	63
สรุปผลการรวบรวมของโครงสร้าง.....	93
ข้อสังเกตและประโยชน์การนำไปใช้ของงานวิจัย.....	102
บรรณานุกรม.....	105

บทนำ

เมื่อวิศวกรผู้ที่มีหน้าที่รับผิดชอบในงานออกแบบโครงสร้าง โครงหลังคาซึ่งสถาปนิกได้มอบหมายให้วิศวกร เลือกแบบของ โครงหลังคาแบบใดแบบหนึ่ง ให้เหมาะสมแล้ว วิศวกรผู้ที่มีหน้าที่จะต้องเลือกแบบ โครงหลังคาที่ซึ่งต้องมีหน้าที่ที่ปัจจัยตลอดจนถึงความสามารถของ โครงหลังคาให้สามารถเป็น โครงหลังคาที่ปกคลุมป้องกันต่อสภาพสิ่งแวดล้อม ได้ตลอดจนถึงให้ใช้ความปลอดภัยควบคู่กันไปด้วย ซึ่งแบบของ โครงหลังคาที่ให้วิศวกร ได้ เลือกใช้ก็มีแบบต่างๆมากมาย ให้เลือกซึ่งจะเป็นการไม่สะดวกเลย เมื่อมีตัวเลือกรวมมากมายเช่นนี้ ดังนั้นงานวิจัยที่ผู้วิจัย ได้ทำขึ้นนี้ก็จะ ได้ทำการวิจัยแบบของ โครงหลังคาที่กำหนดขึ้นมา 4 แบบด้วยกัน แล้วทำการสรุปว่าแบบใดมีความเหมาะสมหรือสมควรที่จะนำมา ใช้ใช้กับช่วงห่างระหว่างเสาเท่าใดจึงเหมาะสม และมีความประหยัดมากที่สุด

2) ความ เป็นมาและ จุดประสงค์

เมื่อกาลเวลาล่วงเลยมาจนถึงปัจจุบันนี้ยังมีข้อมูลที่ไม่กระจ่างชัดว่า โครงหลังคาชนิดใดเลือกใช้วัสดุขนาดใดมีความเหมาะสมของ โครงหลังคาแต่ละอย่างมากขึ้น้อยต่างกันอย่างไรจึงทำได้ทำการวิจัย เพื่อที่จะได้ เป็นข้อมูลให้วิศวกรได้ เป็นเครื่องมือในการตัดสินใจได้

3) ขอบเขตของงานวิจัย

งานวิจัยฉบับนี้จะ ได้แบบของ โครงหลังคาขึ้นมาด้วยกัน 4 แบบคือ Pratt, Howe, Gable Roof Truss-Pratt, Gable Roof Truss-Howe ซึ่งมีช่วงห่างระหว่างเสารองรับเป็น Pin และ Roller ตามลำดับ โดยมีช่วงห่างระหว่างเสาตั้งแต่ 5, 10, 15, 20, 25, 30, 35, 40, 45, 50 M. โดยมีระยะ Bay เท่ากับ 6 M. ระยะห่างจากปลายหลังคาไปยังหัวเสาเท่ากับ 1.5 M. วัสดุมุ่งเป็นกระเบื้องลอนคู่ความลาดเอียงของ โครงหลังคาเท่ากับ 12.5 องศา

งานวิจัยฉบับนี้จะ ได้ออกแบบโดยการคำนวณจากน้ำหนักของ วัสดุมุ่งหลังคาที่ปกคลุมรวมทั้งแรงลม แล้วคำนวณหาแรง โมเมนต์ โครงหลังคา โครงค้ำ หลังจากนั้นจึงจะออกแบบหน้าตัดแต่ละ โครง โดยมีจุดประสงค์ เพื่อที่จะหาปริมาณเชิงวัสดุที่จะต้องนำมาใช้ โดยมีได้บ้างสิ่งที่ไม่สามารถนำมาคำนวณได้ อาทิเช่น ค่าแรงกบในการประกอบ โครงหลังคา , การออกแบบหัวเสาที่จะต้องรองรับ , ตลอดจนผลข้างเคียงที่อาจเกิดขึ้นได้ โดยที่งานวิจัยฉบับนี้ไม่ได้มีจุดประสงค์ตั้งที่ไม่ได้กล่าวมาแล้ว

## 4) ประโยชน์ที่จะได้รับ

เพื่อเป็นข้อมูลได้ให้วิศวกรได้เป็นเครื่องช่วยในการตัดสินใจที่จะเลือกโครงสร้าง  
โครงสร้างที่มีความประสงค์ประหยัดหรือเหมาะสมโดยเชิงวัสดุ

## 5) วิธีการ

1. กำหนดลักษณะของโครงสร้าง อาทิเช่น ช่วงห่างระหว่างเสา , ระยะ Bay , ระยะปลายหลังคา กับเสาที่รองรับ , จำนวนช่วงระหว่างเสา , มุมความลาดเอียงลาดมั้น , กำหนดวัสดุที่มุ่งใช้ , แรงลมที่กระทำ , วัสดุที่เลือกใช้เป็นโครงสร้างหลังคา
2. หาแรงที่กระทำในแต่ละจุดของโครงสร้างหลังคา โครงถัก
3. ทำการวิเคราะห์หาแรงแต่ละ Members ว่ามีแรงกระทำเท่าใดใช้ในโปรแกรม  
การวิเคราะห์โครงสร้าง Misrofeap P1: Release 3.0 เข้าช่วยในการวิเคราะห์
4. ทำการออกแบบหน้าตัดของแต่ละส่วนประกอบ
5. หาปริมาณน้ำหนักของโครงสร้างที่ใช้แต่ละโครงสร้าง โครงถัก
6. เลือกแบบที่เหมาะสมที่สุด

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

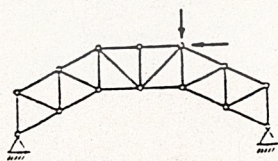
โปรแกรม Microfeap P1:Release 3.0 เป็นโปรแกรมวิเคราะห์โครงสร้าง โครงสร้าง (Truss) 2 มิติ , Frame และ Shear Wall โดยวิธี Finite Element ซึ่ง Version ใหม่ของ P1 : Release 3 ซึ่งได้ทำขึ้นใหม่ในปี ค.ศ. 1987 ถ้าหากคุณมีโปรแกรมใหม่อยู่แล้วคุณก็ควรที่จะอ่านคู่มือฉบับใหม่ที่ยังมีอีกครั้ง เพื่อเป็นการเพิ่มพูนความรู้และถ้าหากคุณมีประสบการณ์ในการใช้มาแล้ว คุณก็สามารถทำงานได้เลยและหากมีข้อสงสัยก็สามารถใช้คู่มือฉบับนี้แก้ไขข้อสงสัยได้

1.1 อุปกรณ์ที่ต้องการ

1. Computer IBM-PC/XT/AT หรือ IBM Compatible  
ซึ่งมีหน่วยความจำอย่างน้อย 256 K bytes
2. 2 Disk Drivers หรือ Hard Disk
3. จอภาพ Monochrome , color Diskplay หรือ hercules adapter
4. เครื่องพิมพ์ Printer

1.2 ความสามารถของ Microfeap P1:Release 3.0

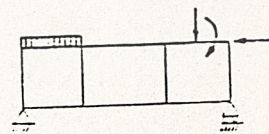
1. วิเคราะห์โครงสร้าง Static ของโครงถักระนาบเดียวและโครงข้อแข็ง
2. วิเคราะห์โครงสร้าง Static ของระบบโครงสร้างซึ่งรวมถึงระนาบโครงถักโครงข้อแข็งและ Shear Wall



Plane truss



Continuous beam



Plane frame

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## 1.6 ความจุของโปรแกรม

โปรแกรม P1:Release 3.0 มีข้อกำหนดที่จะสามารถใช้ได้ดังนี้

NP = จำนวนของจุด Node

NE = จำนวนของ Element

DM = จำนวนมิติ

ND = จำนวนเด็กหรือส่วต่อ 1 Node

สำหรับ ระบายโดยตรงกับ ND = 2

ระบายโดยตรงข้อแข็ง = 3

NM = จำนวนชนิดของวัสดุที่ใช้

LS = ผลรวมจำนวนของ Element ซึ่งต้องน้อยกว่าหรือเท่ากับ 1 ชนิด

ความจุทั้งหมดของโปรแกรมที่จะสามารถใช้ได้โดยไม่เกินข้อกำหนดดังต่อไปนี้

1.  $NP \times ND = 2400$  (โครงสร้าง = 1200 Node, ความ = 800 Node)
2.  $NE = 1600$
3.  $NP \times (DM + ND) + 6 \times NM + 4 \times LS = 6000$
4.  $NP \times (DM + 2 \times ND) + 6 \times NM + 4 \times LS = 8190$

## 1.7 ความจุของ Diskette

Microfeap P1:release 3.0 อนุญาตให้ผู้ใช้สามารถที่จะบรรจุข้อมูลของโปรแกรมที่แตกต่างกันได้หลายๆโปรแกรมในแผ่นเดียวกันได้ แต่อย่างไรก็ตามจำนวนของ Files ข้อมูลในแผ่น Floppy Disk ต้องไม่เกินจำนวนของ Files ที่ยอมให้ของระบบเครื่องคอมพิวเตอร์ที่ได้ใช้

ยกตัวอย่างเช่น IBM-PC (Under Dos 3.1) สามารถบันทึกข้อมูลได้และ Files

ทั้งนี้ผู้ใช้ควรที่จะทำการตรวจสอบแผ่นข้อมูลว่ามีที่ว่างพอที่จะสามารถบันทึก Files เพิ่มเติมได้หรือไม่ หากว่าจะทำการบันทึก Files ของโปรแกรมอื่นใหม่ ข้อผิดพลาดที่ไม่สามารถเรียกข้อมูลกลับมาได้อาจจะเกิดขึ้นในระบบในขณะที่ใส่ Computer ดำเนินอยู่ได้ ถ้าหากเกิดขึ้นก็ควรที่จะปิด-เปิดเครื่องใหม่แล้วลบโปรแกรมที่ไม่จำเป็นออกในแผ่น Data หรือไม้ก็เปลี่ยนแผ่น Data ที่มีเนื้อที่ในการเก็บข้อมูลได้ว่างพอ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## ลักษณะองค์การของ โปรแกรมและการติดตั้ง

Microfeap P1:release 3.0 ใช้กับแผ่น disketteขนาด5.25" แผ่น Disk แผ่นที่ 1 จะบรรจุโปรแกรมปฏิบัติการและ Sub-Programs สำหรับส่วนที่จะบันทึกข้อมูลเข้า ส่วนแผ่น Disk แผ่นที่ 2 จะบรรจุโปรแกรมปฏิบัติการและ Sub-Program สำหรับการคำนวณ , แสดงผลลัพท์และแสดงรูปภาพ

## 2.1 การจัดองค์การของโปรแกรมในแผ่น Disk

แผ่นที่ 1 ใช้สำหรับกรอกและบันทึกข้อมูลเข้า

แผ่นที่ 2 ใช้สำหรับการคำนวณวิเคราะห์ , แสดงผลและแสดง

กราฟิก

Files ที่บรรจุในแต่ละแผ่น Diskette มีดังต่อไปนี้

Disk 1	disk 2
Autoexec.Bat	head(2).exe
Microfea.exe	Profile.exe
head(2).exe	Pform.exe
Maininp.exe	Rhsf.exe
input(1).exe	P48.exe
input(2).exe	Stre.exe
Demo.Dat	Prtdis.exe
Utility Files	Prfstre.exe
	Feapplot.exe
	Demo.Dat
	Utility Files.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



## 2.4 การเตรียมแผ่นข้อมูล

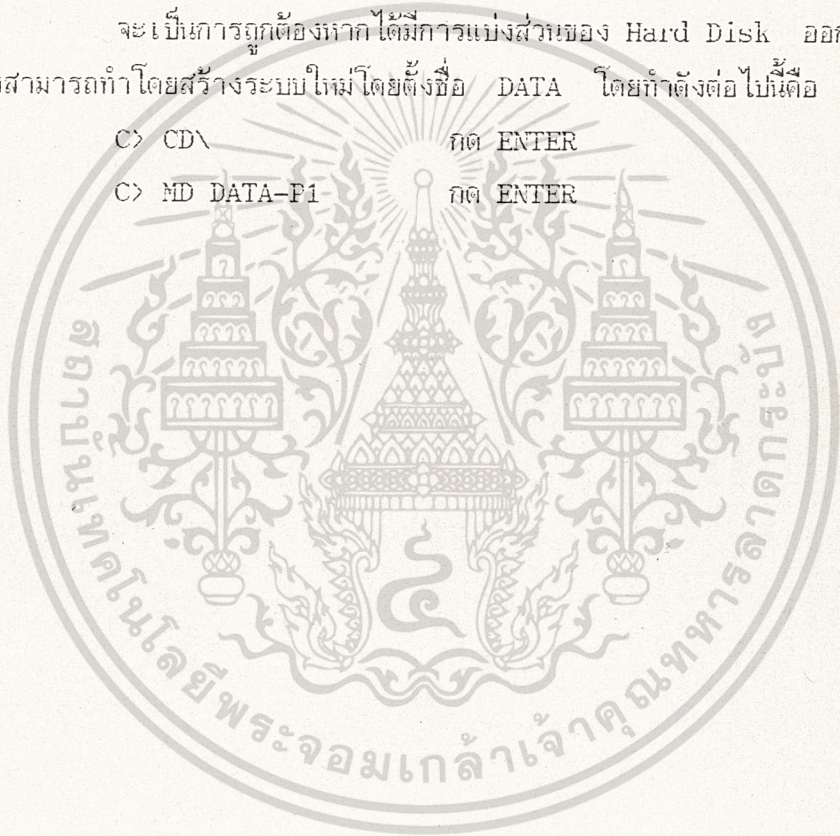
แผ่น Diskette จะต้องถูก Format ก่อนที่จะนำมาเป็นแผ่น DATA โดยทำดังต่อไปนี้

1. ใส่แผ่น DOS ใน DRIVE A: แต่ที่จะต้องถูก FORMAT ใน DRIVE B:  
A> Format B: กด ENTER
2. กด N เพื่อที่ออกสู่ระบบ

### 2.4.2 ระเบียบของ Hard Disk

จะเป็นการถูกต้องหากได้มีการแบ่งส่วนของ Hard Disk ออกเพื่อที่จะเก็บ DATA ซึ่งสามารถทำได้โดยสร้างระบบใหม่โดยตั้งชื่อ DATA โดยทำดังต่อไปนี้

```
C> CD\          กด ENTER
C> MD DATA-F1 กด ENTER
```



การใช้โปรแกรม Microfeap P1:Release 3.0

ในบทนี้จะกล่าวถึงรายละเอียดต่างๆที่จะใช้โปรแกรม Microfeap P1: Release 3.0 ในคอมพิวเตอร์ IBM-PC/XT/AT บทนี้จะสนับสนุนได้เป็นอย่างดีเมื่อได้อ่านแล้ว และเมื่ออ่านเสร็จ คุณควรที่จะดูแผ่นเตรียมข้อมูลใน Appendix A . หากคุณได้พยายามที่จะ เข้าใจรูปแบบแล้วจะใช้โปรแกรมได้ง่ายขึ้น

หัวข้อที่จะบรรยายในบทนี้

- 3.1 เริ่มต้นใช้ P1
- 3.2 คำสั่งสำหรับการเตรียมข้อมูล
- 3.3 การแก้ไขปัญหาของโปรแกรม P1
- 3.4 การแสดงผลลัพท์ของโปรแกรม P1
- 3.5 กราฟิก
- 3.6 ออกจากโปรแกรม P1
- 3.7 DATA FILES ที่นำขึ้นจากโปรแกรม P1

3.1 เริ่มต้นใช้โปรแกรม P1

- สำหรับ DISKETTE - ใส่แผ่นโปรแกรมแผ่นที่ 1 ใน DRIVE A: และ แผ่น DATA ที่ได้รับการ Format แล้วใน Drive B:
  - ถ้าหากเครื่องคอมพิวเตอร์พร้อมแล้วพิมพ์ A> Autoexec
- สำหรับ Hard Disk - พิมพ์ตั้งต่อไปที่ C>CD\FEAP-P1 กด ENTER
  - เพื่อที่บรรจุโปรแกรมในหน่วยความจำ พิมพ์ C> autoexec กด ENTER

โปรแกรมจะทำงานโดยอัตโนมัติและหลังจากที่ไมโครเฟอปจะขึ้นสู่ผู้สกรีนของ  
Microfeap P1:Release.3.0 ดังต่อไปนี้

```

MICROFEAP I I
Current module : P1 (Release 3.0)

developed by

K.-N. WORSAK (Ph.D., U.C. BERKELEY)
A. SOMPORN (M.Eng., AIT.)
U. SARUN (M.Eng., AIT.)

MICRO-ACE Club
ASIAN INSTITUTE OF TECHNOLOGY
Copyright 1985, 1986, 1987

Hit a key to continue

```

```

Date : 08-15-1987
Time : 08:33:01

MICROFEAP - I I
(P1 : Release 3.0)

AUTHORITY : SOMPORN ATTASAERANEWONG
-----
<<< USER MENU >>>

S = START PROJECT P1
H = HARDWARE INFORMATION
I = INFORMATION
L = SHELL
E = EXIT TO SYSTEM

[ press (ESC) to convert data from P1 Release 1.0 ]
-----
**** SELECT ?

```

คู่มือนี้สามารถให้ผู้ใช้ได้เลือกใช้ในรายการดังนี้

S = เริ่มใช้งานโปรแกรม

H = เพื่อให้ผู้ใช้ได้ทำการกำหนดตั้งอุปกรณ์ทางด้าน Hardware ให้เหมาะสมและให้แน่ใจได้ว่าทำการกำหนดเพิ่ม DATA DISK ใน DRIVE ที่ถูกต้องอย่างเหมาะสม

I = รายละเอียดเกี่ยวกับโปรแกรมว่ามีฟังก์ชันมากน้อยเพียงใด

L = SHELL

E = ออกสู่ระบบจัดการ

และเมื่อกดปุ่ม "S" ก็จะเข้าสู่รายการ "ACTIVITY" ให้ปรากฏดังนี้



```

Date : 08-15-1987
Time : 08:33:20

MICROFEAP - I I
(P1 : Release 3.0)

AUTHORITY : SOMPORN ATTASAERANEWONG
CURRENT PROJECT MASTER FILENAME ==> UNDEFINED

ACTIVITY MENU :
-----
D = DATA MODE
S = SOLUTION MODE
R = RESULT MODE
G = GRAPHIC MODE
C = CHANGE CURRENT PROJECT
U = UTILITY

Q -> QUIT TO USER MENU
E -> EXIT TO SYSTEM

**** SELECT ?

```

จาก ACTIVITY MENU ผู้ใช้จะเห็นคำว่า AUTHORITY'S NAME เป็น ( เป็นชื่อที่ได้บันทึกขึ้นในชื่อของเจ้าของโปรแกรม ) CURRENT PROJECT MASTER NAME เป็นชื่อโปรแกรมปัจจุบันที่ได้ทำอยู่ คำว่า "Undefined" แสดงว่าไม่มี Files ในแผ่น Data Diskette และใน Activity Menu จะมีตัวเลือก "D", "S", "R" และ "G" ซึ่งจะได้อธิบายในแต่ละรายละเอียดในภายหลัง

ในที่นี้จะได้อธิบาย Activity Menu ใน Mode "C" และ "U" ดังต่อไปนี้

- C : อนุญาตให้ผู้ใช้เปลี่ยนโปรเจกต์ปัจจุบันไปสู่อื่นๆ ได้ทันทีโดยกรอกชื่อโปรเจกต์กับโปรเจกต์ที่เลือกไว้แล้วและเมื่อทำแล้วชื่อโปรเจกต์ปัจจุบันจะถูกแทนที่โดยชื่อโปรเจกต์หนึ่ง
- U : เป็นโปรแกรมเลือกใช้ เมื่อเลือกโปรแกรมที่ในรายการใช้จะปรากฏให้พิมพ์ในจอภาพทันทีต่อให้ตั้งชื่อใหม่



- D : อนุญาตให้ผู้ใช้ลบชื่อโปรเจกต์ที่ไม่ต้องการได้
- R : อนุญาตให้ผู้ใช้เปลี่ยนชื่อใหม่ของโปรเจกต์ได้
- C : อนุญาตให้ผู้ใช้ทำสำเนาและทำโปรเจกต์สำรองได้
- M : อนุญาตให้ผู้ใช้สร้างระบบข้อมูลขึ้นมาใหม่โดยทำชื่อระบบในการ Format  
 กด Format : Directory\Sub-dir\sub-dir2...
- L : อนุญาตให้ผู้ใช้กลับสู่คำสั่ง Dos ได้และโปรแกรมยังคงเก็บไว้ในหน่วยความจำ และเมื่อต้องการกลับมาสู่โปรแกรมใหม่ ก็พิมพ์คำว่า " EXIT "

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3.2 คำสั่งในการเตรียมข้อมูล

เมื่อผู้ใช้เลือกปุ่ม " D " ใน Activity Menu โปรแกรมจะเข้าสู่ Data Mode ซึ่งจะปรากฏบนจอภาพดังต่อไปนี้

```

..... Date : 08-15-1987
.   DATA   MODE   . Time : 08:33:26
.
. PROGRAM DISK-P1 : 2D TRUSS / BEAM / WALL .
.....

CURRENT PROJECT MASTER FILENAME ==> UNDEFINED

OPTIONS :   C = CONTINUE CURRENT PROJECT
            N = NEW PROJECT CREATED
            E = EDIT EXISTING PROJECT
            Q -> QUIT TO ACTIVITY MENU

```

C = อนุญาตให้ผู้ใช้ดำเนินการในข้อมูลที่กำหนดไว้แล้วของโปรแกรมปัจจุบัน ซึ่งหมายถึง ข้อมูลทั้งหมดจะต้องถูกรอกใส่ไว้และถูก Save ไว้ในแผ่นข้อมูลปัจจุบัน ผู้ใช้สามารถเลือกที่จะแสดงผลลัพธ์, เขียนใส่ข้อมูล, หรือพิมพ์ออก

N = เหมือนกับตัวเลือก " C " แต่ผู้ใช้จะมีโปรแกรมที่ได้ทำขึ้นมาก่อนล่วงหน้า เพื่อที่จะเรียกข้อมูลที่เก็บไว้แล้วมาใช้ได้อีก

เมื่อเลือกตัวเลือก "N" แล้วโปรแกรมจะให้ผู้ใช้ใส่ชื่อโปรแกรม, หัวข้อโปรแกรม, หน่วยแรง, หน่วยของความยาว, ชื่อวิศวกร, วันเวลาปัจจุบันซึ่งจะแสดงในรูปแบบที่ 3.60 ข้อมูลหน่วยแรงและความยาวและควรวัดที่มีหน่วยที่เป็นหน่วยที่สอดคล้องกัน เช่น KG-M, LB-FT เป็นต้น

เมื่อผู้ใช้ใส่วันเวลาเรียบร้อยแล้วกด ENTER โปรแกรมก็จะปรากฏในรูปแบบที่ 3.6 B

```

AUTHORITY : SOMPORN ATTASAERANEMONG [P1]
MASTER FILENAME :
PROJECT TITLE :
FORCE UNIT :
LENGTH UNIT :
ENGINEER :
CURRENT DATE : 07-27-1987 CURRENT TIME : 17:37:49
(mm-dd-yy) (hh:mm:ss)

MAX. NO. OF CHARACTERS FOR :
Filename = 8, Title = 40, Engineer = 20
Force unit = 3 (Ex.-> Kg, Ton, N, KN, lb,...etc.)
Length unit = 2 (Ex.-> mm, cm, m, in, ft,...etc.)
[ Filename should conform to DOS conventions ]

```

```

Date : 08-15-1987
Time : 08:33:38

TYPICAL STRUCTURAL SYSTEMS INCLUDED IN P1-MODULE :

1. 2D-TRUSS SYSTEM
2. 2D-FRAME SYSTEM
3. 2D-TRUSS/FRAME/WALL SYSTEM

**** SELECT (1-3) ****

```

ผู้ใช้สามารถเลือกระบบของโครงสร้าง, ขนาดของมิติ, จำนวนจุดต่อของแต่ละ  
ที่ส่วนประกอบและจำนวนของ Degree-of-freedom ต่อจุด เมื่อกรอกเรียบร้อยแล้วจะไปสู่  
Data Menu ในรูปที่ 3.7

```

          <<< DATA  MENU >>>
          Date : 08-15-1987
          Time : 08:33:42

          N = NODE DATA.....[0 NODES]
          E = ELEMENT DATA.....[0 ELEMENTS]
          L = LOAD DATA.....[0 CASES]

          Q -> QUIT TO ACTIVITY MENU
  
```

มีตัวเลือกให้เลือก 3 ตัวเลือกคือ "N", "E", "L" ใน Data Menu  
จะต้องสมบูรณ์ก่อนที่จะไปสู่ Solution Mode ใน Activity Menu ซึ่งตรงนี้จะสังเกตว่าโปรแกรมจะอนุญาตให้ผู้ใช้เคลื่อนย้ายข้อมูลของโปรแกรมปัจจุบันไปสู่โปรแกรมอื่นได้ของระบบโครงสร้างที่แตกต่างกัน เพื่อที่จะเขียนข้อมูลได้โดยการเลือกปุ่ม "T"

### 3.2.1 Node Data ( ตัวเลือก "N" )

เมื่อผู้ใช้เลือกตัวเลือก "N" Node Data จะปรากฏขึ้นแสดงให้ดูในรูปที่ 3.8

```

          <<<< NODE DATA >>>>
          Date : 08-15-1987
          Time : 08:33:43

          N = NO. OF NODES.....[0 NODES]
          C = COORDINATE DATA
          B = BOUNDARY DATA
          O = OUTPUT

          Q -> QUIT TO DATA MENU

          ****> SELECT ?
  
```

จำนวนของ Node จะต้องถูกเจาะจงก่อนที่จะเลือกตัวเลือก "C", "B"  
หรือตัวเลือก "O" แล้วได้นิพจน์ของ Node และเงื่อนไขของจุดรองรับซึ่งโปรแกรมจะให้ผู้  
เขียนหรือแสดงในรูปที่ 3.9

```

Date : 08-15-1987
Time : 08:33:50

OPTIONS

*** COORDINATE DATA ***

E = EDIT
O = OUTPUT ON SCREEN
Q -> QUIT

****) SELECT ?
    
```

เมื่อจะเขียนเกิดข้อมูลผู้ใช้สามารถใส่ค่าดังต่อไปนี้ 3.10

```

>COORDINATE DATA (cm)

1. PRESS <RETURN> AFTER ENTERING EACH DATA TO MOVE CURSOR FORWARD
2. INPUT </> TO DUPLICATE CORRESPONDING DATA
3. INPUT <NODE # ZERO> TO TERMINATE THIS INPUT

-----
PREVIOUS ENTRY :  NODE    1-COOR    2-COOR    NODAL GEN:
                  0         0         0         0
>CURRENT ENTRY :
    
```

Node : จำนวนจุดที่จะเป็นเกิดที่จะได้  
 1-Coor , 2-Coor : ระบบพิกัดจะพิจารณาตามกฎมือขวา โดย 1-Coor หมายถึง แกน X 2-Coor หมายถึง แกน Y  
 Node Gen : การเพิ่มขึ้นของจุดเกิดซึ่งจะเป็นการง่ายในการที่จะใส่จุดเกิดได้อย่างอัตโนมัติ ถ้าอนุกรมของจุด (N1, N1+NG, N1+2NG, . . . . , N2) ซึ่งจะเป็นอนุกรมเส้นตรง  
 เพื่อความเข้าใจขอยกตัวอย่างประกอบดังต่อไปนี้

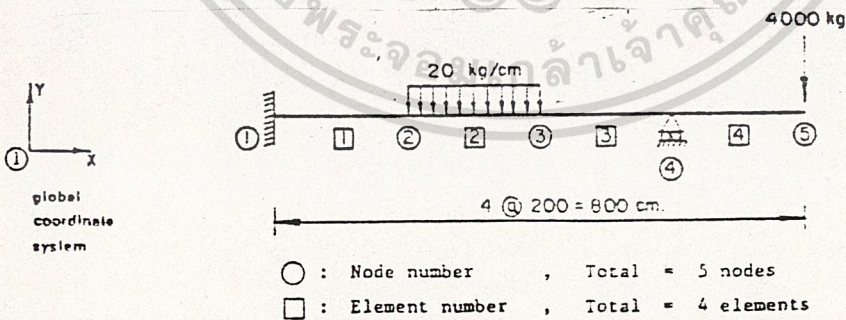


Fig. 3.11: An illustrated example

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
 ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ปิกัดข้อมูลที่สามารถที่จะบรรจุได้ 2 วิธีดังต่อไปนี้

1. ใส่ข้อมูลอย่างอิสระ

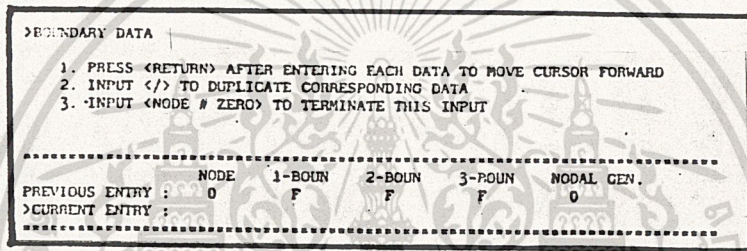
Node	1-Coor	2-Coor	Nodal Gen
1	0	0	0
2	200	0	0
3	400	0	0
4	600	0	0
5	800	0	0

2. โดยวิธีใช้ Node Generation

Node	1-coor	2-Coor	Node Gen
1	0	0	1
5	800	0	0

การกำหนดลักษณะของจุดรองรับซึ่งผู้ใช้สามารถใส่ค่าสิ่งที่แสดง

ในรูป 3.12



1-boun , 2-boun , 3-boun สถานภาพของการจับยึดและปล่อยอิสระของแต่ละ Degree Of Freedom และหากจุดใดไม่ได้สถานะภาพก็จะแสดงว่า ไม่มีการจับยึด ในแนวแกนนั้น โดยทั่วไปสถานะภาพทุก Node จะเป็นอิสระ

L = จับยึดแน่น

F = ปล่อยอิสระ

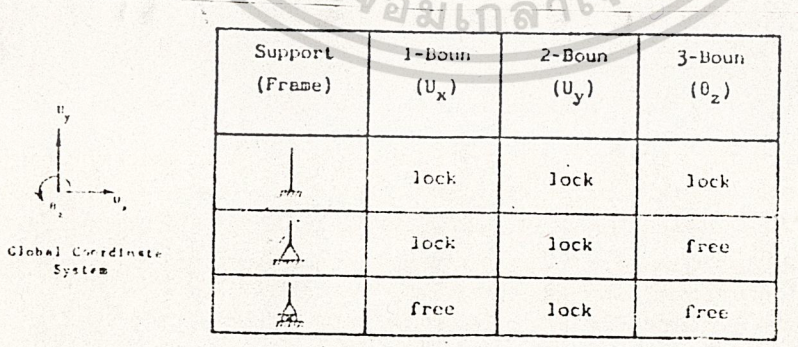
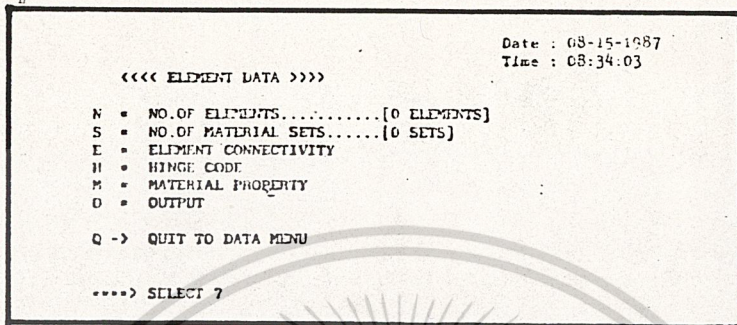


Fig. 3.13: Boundary conditions of frame's supports

เมื่อใส่ข้อมูลของจุดไว้เรียบร้อยแล้วผู้ใช้ก็สามารถที่จะออกได้โดยการกดปุ่ม "Q"

3.2.2 ข้อมูลของส่วนประกอบ ( ตัวเลือก "E" )

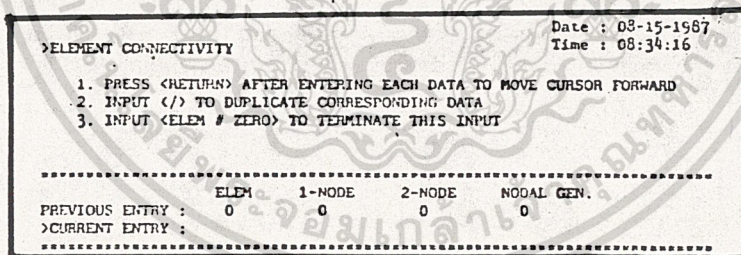
เมื่อผู้ใช้ได้เลือกตัวเลือก "E" ใน Data Menu แล้วก็จะปรากฏบนจอภาพให้เห็นได้ดังในรูปที่ 3.14



N = จำนวนรวมของชิ้นส่วนประกอบซึ่งจะต้องถูกกำหนดก่อนที่จะใส่ข้อมูลของจุดของแต่ละชิ้นส่วนประกอบ

S = จำนวนรวมของชนิดวัสดุซึ่งจะต้องถูกกำหนดก่อนที่จะใส่ข้อมูลคุณสมบัติเพื่อที่จะเขียนการต่อกับจุดต่างๆของแต่ละ Element ผู้ใช้ควรที่จะเลือกกด

ปุ่ม "E" และทำตามคำสั่งที่กำหนดไว้ในจอภาพ ซึ่งจุดต่อของแต่ละจุดของ Element จะหมายถึง การจัดจุดกำหนดของแต่ละชิ้นส่วน ยกตัวอย่างเช่น ชิ้นส่วนของจุดต่อจะถูกกำหนดโดยจุดที่ 1 ( 1-Node ) และจุดสุดท้าย ( 2-Node ) จนถึงแต่ละชิ้นส่วนในแนวแกนซึ่งจะได้ในจอภาพของแต่ละ Element ในจุดต่อที่แสดงในภาพที่ 3.15



Elem หมายถึง ลำดับของ Element

1-Node , 2-Node หมายถึง ลำดับของจุดต่อหัวท้ายของแต่ละ Element

จุดต่อของแต่ละ Element จะถือเป็นแบบ Element Node ซึ่งข้อมูลจะสามารถถูกกรอกเข้าใน Element โดยชิ้นส่วนอิสระโดยตามลำดับสำหรับอนุกรมของ Node จะเพิ่มไปตามลำดับ คือ (I,J), (I+NG,J+G), (I+2NG,+2NG)..... ข้อมูลของส่วนของ Element ที่อยู่ระหว่างจุดกำหนดหัวและท้ายสามารถที่จะบวกแบบ Generate จากจุดเริ่มต้น N1 โดยเพิ่มขึ้นทีละ NG ของแต่ละ Element ซึ่ง Element สุดท้ายจะเป็นผลบวกของ (N1+nNG)

ยกตัวอย่างในรูปที่ 3.11 ข้อมูลของจุดต่อชิ้นส่วน Element ที่จะมีบันทึกข้อมูลได้ 2 อย่างดังรูปข้างล่าง

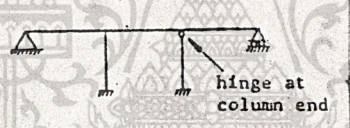
1. Individual Element Input

Elem	1-Node	2-Node	Nodal Gen
1	1	2	0
2	2	3	0
3	3	4	0
4	4	5	0

2. Use Of Nodal generation

Elem	1-Node	2-Node	Nodal Gen
1	1	2	1
4	4	5	0

ในบางกรณี ส่วนของคานจะมีช่วงที่เป็น Hinge (ซึ่ง Moment เท่ากับ 0) และที่ปลายข้างหนึ่งหรือปลายทั้งสองของคาน ที่เป็น Hinge จะไม่หมายความว่าเป็น Hinge Support ผู้ใช้จะต้องเจาะจงลงใน Hinge Code ในโปรแกรมโดยเลือกตัวเลือก "H" ซึ่งในรายการ Hinge Code จะแสดงบนจอภาพดังต่อไปนี้



```

Date : 08-15-1987
Time : 08:34:19

>HINGE DATA
CODE : S = START HINGE
       E = END HINGE
       B = BOTH HINGE
       N = NONE HINGE (DEFAULT)
       Q -> QUIT

-----
HINGE CODE :
ELEMENT LIST :

-----
EXAMPLES OF ELEMENT LIST :
1) 1 3 5 6 7 8 9 = 1 3 5 6 7 8 9
2) 1/3 11/17/2 = 1 2 3 11 13 15 17 [1/3 = 1/3/1]
3) 1 2 4 17/11/-2 = 1 2 4 11 13 15 17
4) A = ALL ELEMENTS
    
```

ถ้าหากเลือก Hinge ทุกๆชิ้นส่วนจะมีเงื่อนไขของ Hinge ซึ่งจะสามารถเจาะจงโดยตัวเลือกรายการ Element ที่ส่วนล่างของรูปที่ 3.16

ถ้าชิ้นส่วน เป็นของ โครงสร้างคานหรือคานต่อเนื่องตัวเลือกที่สามารถละไว้ได้เลย

รายการข้อมูลชิ้นส่วนในรูปที่ 3.4 ลำดับชุดของวัสดุที่กำหนดไว้ผู้ใช้ต้องทำข้อมูลวัสดุให้สมบูรณ์ก่อนที่จะใส่ในข้อมูลชิ้นส่วน รายละเอียดของข้อมูลคุณสมบัติของวัสดุ เป็นสิ่งที่มิ

ความสำคัญสำหรับระบบโครงสร้างทั้ง 3 ชนิดของโปรแกรม P1 ดังแสดงในรูปที่

3.17a,b,c และ d

```

MATERIAL PROPERTY                               Date : 08-15-1987
                                                Time : 08:34:27
-> INPUT (/) TO COPY EACH DATA FROM PREVIOUS ENTRY
-> INPUT SET # ZERO TO QUIT

<< 2D-TRUSS SYSTEM >> (0 SETS DEFINED)
[Unit -> E : kg/cm2, A : cm2]
-----
SET E-MODULUS AXIAL-AREA
PREVIOUS: 0 0
CURRENT: 0 0

ELEMENT LIST :

-----
EXAMPLES OF ELEMENT LIST :
1) 1 3 5 6 7 8 9 * 1 3 5 6 7 8 9
2) 1/3 11/17/2 * 1 2 3 11 13 15 17 (1/3 # 1/3/1)
3) 1 2 4 17/11/-2 * 1 2 4 11 13 15 17
4) A * ALL ELEMENTS

```

Fig. 3.17a: Material property data for truss elements

3.17 a ข้อมูลคุณสมบัติวัสดุสำหรับชิ้นส่วนโครงสร้างถัก

```

MATERIAL PROPERTY                               Date : 08-15-1987
                                                Time : 08:34:28
-> INPUT (/) TO COPY EACH DATA FROM PREVIOUS ENTRY
-> INPUT SET # ZERO TO QUIT

<< 2D-FRAME SYSTEM >> (0 SETS DEFINED)
[Unit -> E : kg/cm2, A : cm2, I : cm4]
-----
SET E-MODULUS AXIAL-AREA INERTIA
PREVIOUS: 0 0 0
CURRENT: 0 0 0

ELEMENT LIST :

-----
EXAMPLES OF ELEMENT LIST :
1) 1 3 5 6 7 8 9 * 1 3 5 6 7 8 9
2) 1/3 11/17/2 * 1 2 3 11 13 15 17 (1/3 # 1/3/1)
3) 1 2 4 17/11/-2 * 1 2 4 11 13 15 17
4) A * ALL ELEMENTS

```

Fig. 3.17b: Material property data for beam-column and wall element

3.17 b ข้อมูลคุณสมบัติวัสดุสำหรับคาน-เสาและผนัง

```

MATERIAL PROPERTY                               Date : 08-15-1987
                                                Time : 08:34:29
-> INPUT (/) TO COPY EACH DATA FROM PREVIOUS ENTRY
-> INPUT SET # ZERO TO QUIT

<< 2D-TRUSS/FRAME/WALL SYSTEM >> (0 SETS DEFINED)
[Unit -> E, G : kg/cm2; A : cm2; I : cm4; 1,2-INA : cm]
-----
SET E-MODULUS AXIAL-AREA INERTIA G-MODULUS
PREVIOUS: 0 0 0 0
CURRENT: 0 0 0 0

ELEMENT LIST :

-----
EXAMPLES OF ELEMENT LIST :
1) 1 3 5 6 7 8 9 * 1 3 5 6 7 8 9
2) 1/3 11/17/2 * 1 2 3 11 13 15 17 (1/3 # 1/3/1)
3) 1 2 4 17/11/-2 * 1 2 4 11 13 15 17
4) A * ALL ELEMENTS

```

Fig. 3.17c: Material property data for wall element

3.17 c ข้อมูลคุณสมบัติวัสดุสำหรับผนัง

```

MATERIAL PROPERTY                               Date : 08-15-1987
                                                Time : 08:34:40
-> INPUT (/) TO COPY EACH DATA FROM PREVIOUS ENTRY
-> INPUT SET # ZERO TO QUIT

<< 2D-TRUSS/FRAME/WALL SYSTEM >> (0 SETS DEFINED)
[Unit -> E, G : kg/cm2; A : cm2; I : cm4; 1,2-INA : cm]
-----
SET E-MODULUS AXIAL-AREA INERTIA G-MODULUS 1-INA 2-INA
PREVIOUS: 0 0 0 0 0 0
CURRENT: 0 0 0 0 0 0

ELEMENT LIST :

-----
EXAMPLES OF ELEMENT LIST :
1) 1 3 5 6 7 8 9 * 1 3 5 6 7 8 9
2) 1/3 11/17/2 * 1 2 3 11 13 15 17 (1/3 # 1/3/1)
3) 1 2 4 17/11/-2 * 1 2 4 11 13 15 17
4) A * ALL ELEMENTS

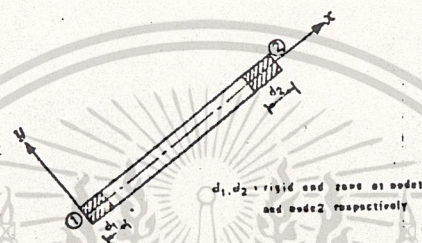
```

3.17 d ข้อมูลคุณสมบัติวัสดุสำหรับชิ้นส่วนคาน-เสาที่มีการยึด

แท่งที่ปลาย

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

เมื่อชิ้นส่วนประกอบของตามกฎวิเคราะหโดยพิจารณาผลกระทบของความกว้างที่จำกัด การต่อจุดที่ปลายหรือที่ส่วนปลายของระนาบ โครงสร้างถักมาตรฐาน/โครงสร้างขี้ผึ้ง/ระบบคั้งใน P1-Module สามารถที่จะนำมาใช้งานได้ซึ่งระบบที่มีตัวเลือกให้ ซึ่งรวมถึงตามที่มีการลดส่วนที่ยึดแน่นที่ปลายทั้งสองดังแสดงในรูปที่ 3.17 E ในกรณีที่ผู้ใช้จะสามารถที่จะเจาะจงขนาดของส่วนที่ยึดแน่นที่ปลายทั้งสองได้ ดังแสดงในรูปที่ 3.17 D



เมื่อผู้ใช้กรอกข้อมูลของ Element Data อย่างสมบูรณ์แล้วสามารถที่จะกลับไปสู่ Data Menu โดยการกดปุ่ม "Q" หลังจากนั้นข้อมูลจะถูกบันทึกไว้อย่างปลอดภัยในแผ่น Data

### 3.2.3 ข้อมูลแรงที่กระทำ ( ตัวเลือก "L" )

เมื่อผู้ใช้เลือกกดปุ่ม "L" ใน Data Menu จอภาพก็จะแสดงรายการกรณีของแรงที่กระทำแก่เนื้อที่จะให้ผู้ใช้ข้อมูลและลบข้อมูลกรณีที่ไม่ต้องการดังแสดงในรูปที่ 3.18

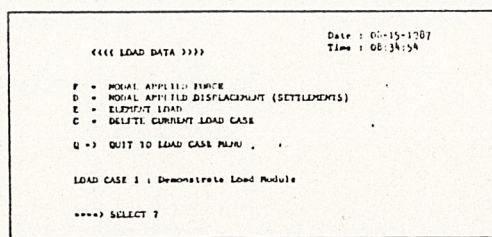


Fig. 3.19: Load data menu

ถ้าผู้ใช้ต้องใส่ข้อมูลแรงที่กระทำใหม่ ผู้ใช้สามารถกดปุ่ม "E" ซึ่งโปรแกรมจะขอให้ใส่จำนวนของกรณีแรงที่กระทำ แล้วก็จะนำไปสู่รายการข้อมูลแรงกระทำและหัวข้อของ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

การตั้งแรงกระทำจะแสดงบนจอภาพในรูปที่ 3.19

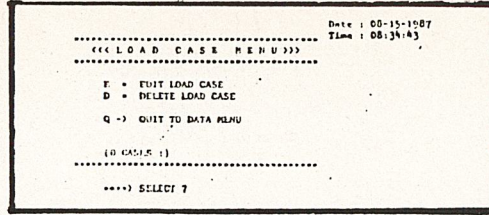


Fig. 3.19: Load case selection menu

3.2.3.1 แรงที่กระทำเป็นจุด / การเคลื่อนที่

3.2.3.2 นวัตกรรมของ Element

3.2.3.1 Nodal Force /Displacement ( ตัวเลข "F"/"D" )

ข้อมูลที่จะใส่เข้ามีความจำเป็นสำหรับจกที่ไม่มีแรงกระทำหรือจุดที่ไม่มีการเคลื่อนที่ (ตรุดตัว) ซึ่งจะสังเกตได้ว่าแรงที่กระทำจะต้องไม่เป็นแรงที่กระทำในแนวแกนที่ Degree-Of-Freedom ได้ถูก Lock ไว้ หรือเคลื่อนที่ได้หรือตรุดตัวไปโปรแกรมจะยอมรับเฉพาะค่าของแรงหรือการเคลื่อนที่ซึ่งเหมาะสมกับเงื่อนไขการยึดแน่นหรือปล่อยเป็นอิสระของ Node ของข้อมูล ข้อมูลที่ใส่เข้าจะต้องเป็นไปตามทิศทางและพิกัดของระบบซึ่งจะแสดงในจอภาพที่เลือกซึ่งแสดงไว้ในรูปที่ 3.20a และ 3.20b

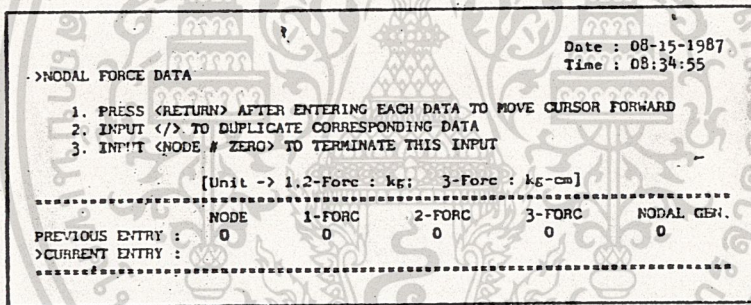


Fig. 3.20a: Nodal forces data for 2D-frame system

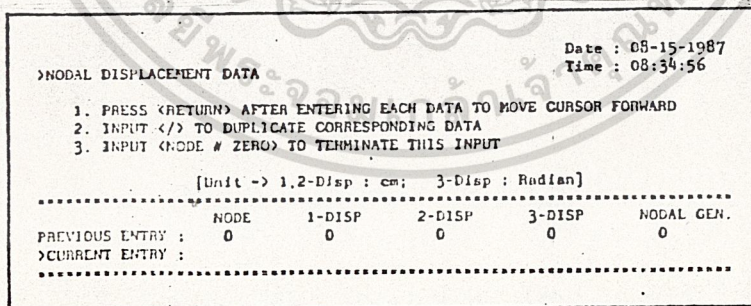
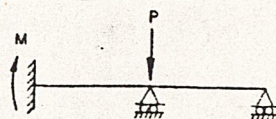


Fig. 3.20b: Nodal displacement data for 2D-frame system

ถ้าไม่มีการกำหนดแรงหรือการเคลื่อนที่ในทิศทาง ส่วนของข้อมูลที่จะเข้าสามารถละเว้นได้ วิธีที่จะ Generation ต้องเป็นไปตามกฎที่ได้กล่าวมาแล้วในเรื่องพิกัดและลักษณะของจุดรองรับ



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไมออนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

FIG. 3.20c: Forces prescribe to the locked d.o.f.'s

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องยกย่องถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

จากตัวอย่างในรูป 3.11 ข้อมูลแรงที่กระทำที่จุดสามารถใส่ได้ตามนี้คือ

Node	1-Force	2-Force	3-Force
5	0	-4000	0

เมื่อผู้ใช้พยายามที่จะกำหนดแรงที่กระทำที่จุดซึ่งได้ถูก Lock ไว้ในแนวแกนแล้วโปรแกรมจะไม่ยอมรับข้อมูล ซึ่งโดยทฤษฎีแล้วผู้ใช้ตัวจะเก็บแรงที่กระทำกับไว้ไม่ใจซึ่งจุดที่แรงที่กระทำจะสามารถนำมาใช้ได้ แล้วนำไปรวมกับผลลัพธ์ที่ได้จากผลการวิเคราะห์จาก Program

### 3.2.3.2 น้ำหนักของ Element ( ตัวเลือก "E" )

มี 4 แบบของการใส่ น้ำหนักที่กระทำต่อ Element ซึ่งสามารถเลือกได้ดังในรูป. 3.21 ข้อมูลที่จะใส่ซึ่งจะมีความสำคัญต่อ Element มากและเครื่องหมายที่ใส่ทางต้องเป็นไปตามนิกิตที่ได้กำหนดไว้แล้ว

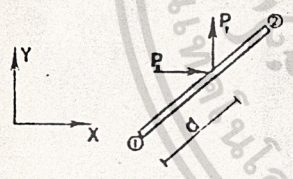


Fig. 3.22a: Concentrated load

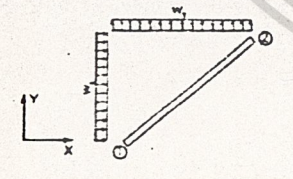
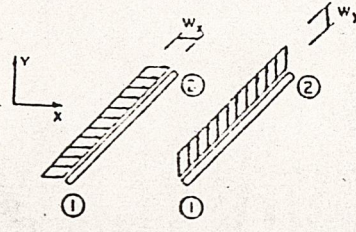


Fig. 3.22b: Uniform load



$$p_x = \frac{w_x}{A}$$

$$p_y = \frac{w_y}{A}$$

$p_x$  &  $p_y$  = Input density in X and Y direction respectively

Fig. 3.22c: Volume load

C: น้ำหนักที่กระทำเป็นจุด ซึ่งค่าของแรงจะต้องกระจายตามทิศทางตามแกน X แกน Y โดยมีค่ากำหนดจุดที่วางจากปลายเริ่มต้นของจุด Node ของ Element

U: น้ำหนักแผ่กระจาย ซึ่งจะต้องกระจายอยู่ในรูปตามแนวแกนทางแกน X แกน Y ดังแสดงในรูป 3.22b

V: น้ำหนักปริมาตร ซึ่งต้องแสดงตามทิศทางนิกิต ผู้ใช้สามารถวิเคราะห์โครงสร้างโดยสามารถคิบน้ำหนักของตัวโครงสร้างเองได้ ซึ่งโดยใส่ความหนาแน่นของวัสดุ ดังกล่าวลงไป

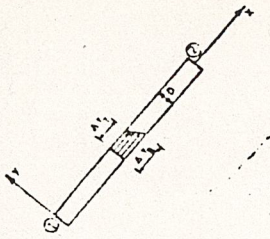


Fig. 3.22d: Temperature load

T: น้ำหนักกระทำเนื่องจากอุณหภูมิในทิศทาง  
 จีเกิด ค่าของความเครียดในแนวแกนและ  
 ความโค้งอื่นเนื่องจากผลของการเปลี่ยนแปลงอุณหภูมิ  
 ต้องใส่ในข้อมูลด้วยใน  
 รายการแจกแจง Element ดังแสดงในรูป  
 3.22 d การประเมินความเครียดใน  
 แนวแกนและความโค้งเนื่องจากการ  
 เปลี่ยนแปลงอุณหภูมิ มีสูตรดังนี้คือ

Axial strain : 
$$\epsilon = \frac{\alpha}{2} (\Delta T_B + \Delta T_T)$$

Curvature : 
$$\kappa = \frac{\alpha}{D} (\Delta T_B - \Delta T_T)$$

- เมื่อ
- $\Delta T_T$  = อุณหภูมิที่เพิ่มขึ้นของส่วนทวิสต์
  - $\Delta T_B$  = อุณหภูมิที่เพิ่มขึ้นของส่วนต่างวิสต์
  - D = ความลึกของชิ้นส่วน
  - $\alpha$  = สัมประสิทธิ์ของการขยายตัวเนื่องจากความร้อน

เมื่อใส่แรงที่กระทำในส่วนที่สมบูรณ์เรียบร้อยแล้ว ผู้ใช้สามารถที่จะออกจาก  
 ส่วนนี้ได้โดยกดปุ่ม "Q" โปรแกรมก็จะแสดงรายการของ Files ของแต่ละกรณีของแรงต่าง  
 ๆ ที่กระทำ ดังแสดงในรูปที่ 3.23

<<< LOAD CASE # 1 >>>  
 Demonstrate Load Module

LOAD TYPE	STATUS
1) NODAL FORCES/DISPL.	NONE
2) CONCENTRATED LOAD	NONE
3) UNIFORM LOAD	NONE
4) VOLUME LOAD	NONE
5) TEMPERATURE LOAD	NONE

TO RE-EDIT CURRENT LOAD CASE (Y/N)?

Fig. 3.23: Directory of load data for each load case

จากรายการของแรงที่กระทำซึ่งแสดงในรูปที่ 3.18 ผู้ใช้สามารถที่จะกดปุ่ม  
 "Q" เพื่อที่จะกลับไปสู่ Data Menu และผู้ใช้จะเห็นจำนวนกรณีของแรงที่กระทำปรากฏอยู่  
 ซึ่งจะแทรกอยู่ในวงเล็บ ถ้าหากผู้ใช้มีความประสงค์ที่จะออกจาก Data Mode ก็โดยการกดปุ่ม  
 "Q" อีกครั้งหนึ่ง หลังจากที่มีโปรแกรมจะแสดง โปรแกรมปัจจุบันซึ่งจะแสดงดังในรูปที่ 3.24  
 และถ้าหากกดปุ่ม "N" โปรแกรมก็จะหาตำแหน่งว่าขนาดของมีดโกนไม่ กั้นขนาดความจุของ  
 โปรแกรมแล้วโปรแกรมจะกลับไปสู่ Activity Menu และเมื่อโปรแกรมหาตำแหน่งไม่ได้ก็จะแสดง  
 ผลลัพธ์แสดงบนจอภาพให้ได้รับทราบ

### 3.3 การคำนวณ P1

หลังจากที่ได้ใส่ข้อมูลไว้เรียบร้อยแล้ว การคำนวณของระบบจะถูกแสดงโดยกดปุ่ม "S" ใน Activity Menu ซึ่งจะมี 2 ตัวเลือกให้เลือก เมื่อที่ผู้ใช้ได้รับการคำนวณของระบบซึ่งจะแสดงในรูป 3.25

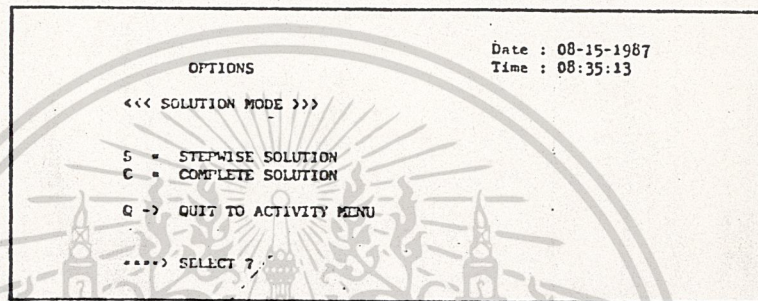


Fig. 3.25: Solution mode of MICROFEAP-II (P1)

#### 3.3.1 คำนวณแบบสมบูรณ์

เมื่อได้เลือกตัวเลือก "C" แล้วก็จะปรากฏบนจอภาพให้เห็นดังรูป 3.26

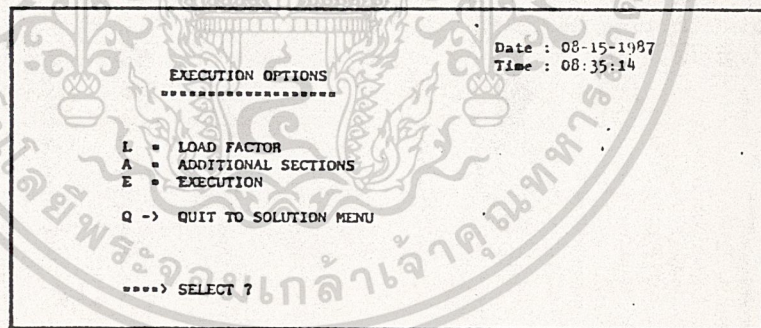


Fig. 3.26: Complete solution menu

L : อนุญาตให้ผู้ใช้ได้เจาะจงค่าสัมประสิทธิ์ของแรงกระทำของแต่ละกรณี ( ซึ่งโดยทั่วไปจะมีค่าเท่ากับ 1.0 ) เมื่อมีการนิยามแรงที่กระทำมากๆ แต่ผู้ใช้ต้องการผลลัพธ์ของกรณี น้ำหนักที่ได้เจาะจงไว้โดยเฉพาะแล้ว ก็จะต้องกำหนดค่าสัมประสิทธิ์ของกรณีอื่นๆที่ไม่ต้องการให้เท่ากับ 0 ด้วยยกเว้นในกรณีที่ต้องการ

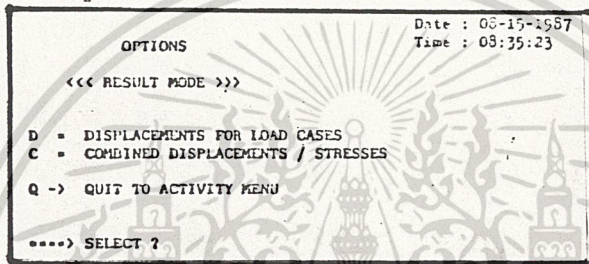
A :

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

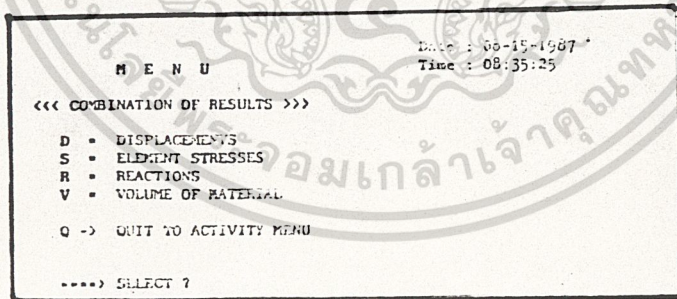
เมื่อกดปุ่ม "E" โปรแกรมก็จะจัดตามระบบ Stiffness และ Load Vectors , Execute The Block Profile Solver ,และสุดท้ายก็จะได้ผลการเคลื่อนที่และผลความเค้นของแรงกระทำแต่ละกรณี ซึ่งผลลัพธ์ทั้งหมดจะถูกเก็บไว้ในแผ่น Data Diskette

### 3.4 การแสดงผลลัพธ์ของ P1

ผลลัพธ์ของโปรแกรมปัจจุบันนี้สามารถที่จะแสดงโดยการกดปุ่ม "R" โดยในตัวเลือกของ Activity Menu ซึ่งจะมีการเคลื่อนที่ของจุด Nodal ของแต่ละกรณีแรงกระทำ, การเคลื่อนที่ที่โดยรวมจุดของ Nodal และความเค้นของแต่ละส่วนประกอบสำหรับการรวมของแรงกระทำที่มีปัจจัย เนื่องจากได้ถูกเจาะจงก่อนที่จะถึงส่วนของการคำนวณ ซึ่งจะแสดงตามรายการตามรูปที่ 3.28



ถ้าผู้ใช้เลือกโดยกดปุ่ม "C" รายการแสดงผลลัพธ์จะถูกแสดงบนจอภาพดังแสดงในรูป 3.29 โปรแกรมยอมให้ผู้ใช้จะแสดงผลทางจอภาพหรือพิมพ์ออกทางเครื่องพิมพ์ก็ได้ นอกจากนี้ยังแสดงผลลัพธ์ที่ตรงรับกับหน้าจอมาจากกรรวมแรงกระทำและปริมาณของชนิดวัสดุที่นำมาใช้โปรแกรมปัจจุบันนี้ก็สามารถถูกเลือกได้เช่นเดียวกัน ผลลัพธ์สามารถแสดงบนจอภาพและส่งออก ไปสู่เครื่องพิมพ์ได้



ผลลัพธ์ของโปรแกรมอื่นๆที่ได้ทำไว้ก่อนหน้าที่สามารถที่จะเรียกกลับได้โดยการเรียกชื่อ Project Master Name โดยตัวเลือกที่แสดงโดยหมวด Activity Menu ( ตัวเลือก "C" ) หรือโดยหมวด Data Menu ( ตัวเลือก "E" )

ผู้ใช้ควรจะตระหนักไว้ว่าค่าปริมาณของแต่ละชนิดวัสดุ ( ตัวเลือก "V" ) จะสามารถรายงานโดยโปรแกรมอาจจะประมาณเกินไป ( ยกเว้นในกรณีของโครงสร้างตามต่อเนื่อง ) ซึ่งจะถูกคำนวณโดยจากการหาพื้นที่หน้าตัดและความยาวของแต่ละ Element

โดยคำนึงถึงศูนย์กลางทางรูปทรง ในกรณีที่ส่วนหนึ่งของตามและเสาในจุดตัดกันจะไม่ได้ถูก  
ส่วนที่เหลือก็อยู่

โปรแกรม P1:Release 3.0 จะแสดงรายละเอียดของรูปตัดและทิศทางที่  
จะแสดงออกจากผลดึงของ Element มาตรฐานในส่วนต่อไปนี้

โครงสร้าง

- การเคลื่อนที่ : 2 ทิศทางการเคลื่อนที่
- ความเค้น : แรงกระทำตามแนวแกนและความเค้นตามแนว  
แกนที่ปลาย ( แรงดึงมีเครื่องหมายเป็นบวก )
- แรงดัดที่จุดรองรับ : แรงดัด 2 แกน, R1 และ R2 ซึ่งจะไม่ใช่  
ตามทิศทาง

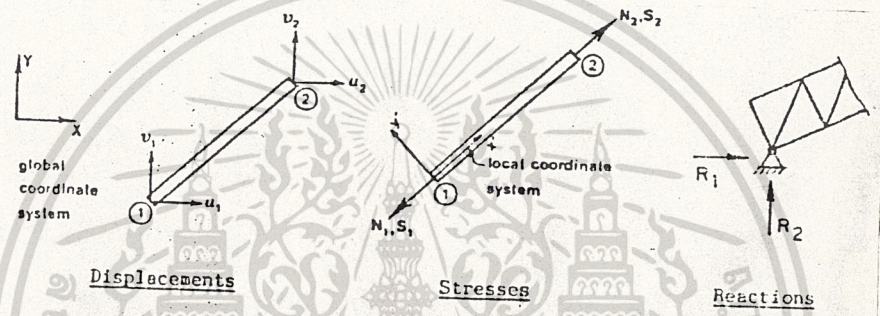


Fig. 3.30a: Positive sign convention of 2D truss element.

- ความเค้น : 3 ทิศทางการเคลื่อนที่ ( เคลื่อนที่ 2 ทิศทาง  
หมุนรอบแกน 1 ทิศทาง ซึ่งจะขึ้นอยู่กับทิศทาง  
ตามแนวแกน
- ความเค้น : แรงตามแนวแกน , แรงเฉือนและโมเมนต์ที่  
ปลายทั้งสองและส่วนที่นอกเหนือจากนี้ซึ่งจะ  
ขึ้นอยู่กับทิศทางตามแนวแกน
- แรงดัดที่จุดรองรับ : แรงดัด 3 แกน R1, R2 และ R3 ซึ่งจะไม่ใช่ตามทิศทาง
- ความถี่มีปลายยึดแน่น
- การเคลื่อนที่ : แสดงที่จุดแต่ละจุด
- ความเค้น : ที่ปลายทั้งสองที่ไม่ถูกยึดแน่น
- แรงดัดที่จุดรองรับ : เหมือนความ

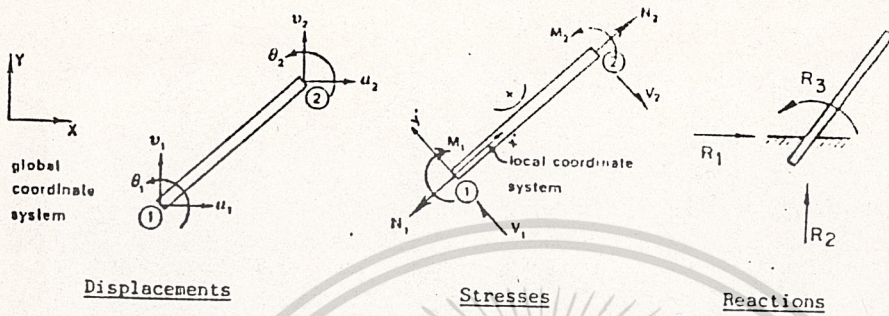


Fig. 3.30b: Positive sign convention of 2D beam-column element

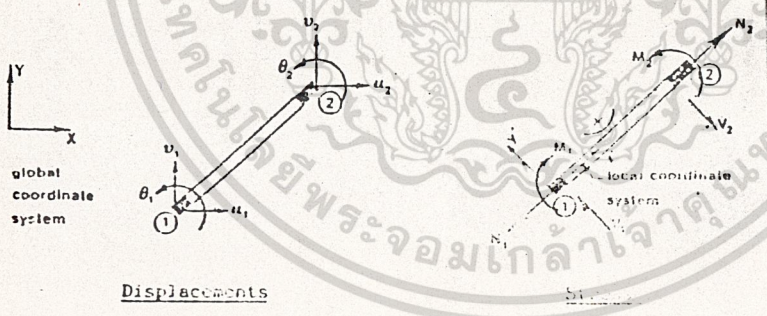


Fig. 3.30c: Position sign convention of 2D beam-column element with rigid end zone reduction

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ส่วนของกราฟิกหลังจากที่ผ่าน Activity Menu โดยกดปุ่ม "G" แล้ว โปรแกรมจะจัดขอบเขตของเส้นตาม Geometry ซึ่งจะแสดงในรูป 3.31

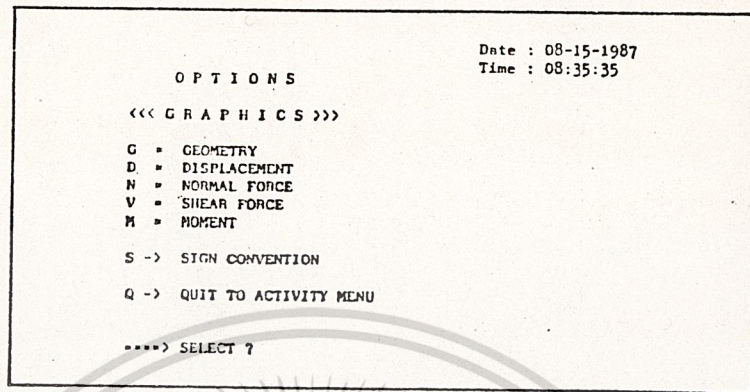


Fig. 3.31: Graphical menu of MICROFEAP-II (P1:Release 3.0)

ผู้ใช้ควรจะกำหนดจำนวนอย่างเบี่ยงเบนของส่วนของแต่ละ Element ที่นอกเหนือที่ถูกระงับด้วยแรงกระทำ (Concentrated Load, Uniform Load และ Volume Load)

โปรแกรม Microfeap P1:Release 3.0 ให้อิโง่ใช้สามารถที่จะขยายส่วนต่างๆของโครงสร้างในจุดที่ใดไม่ต้องการจะขยายละเอียดได้โดยใช้คำสั่ง Window ในรูป 3.32

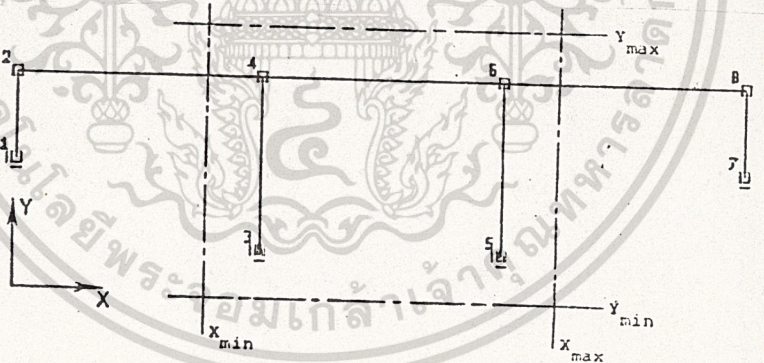


Fig. 3.32: Plot of part of structure

สัญลักษณ์ดังต่อไปนี้ จะแสดงถึงสภาพของแต่ละจุดรองรับ

- : X- displacement is prevented
- : Y- displacement is prevented
- : Z- rotation is prevented

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### 3.6 ออกไปสู่ระบบ

เมื่อผู้ใช้กดปุ่ม "E" ใน User Menu ในรูป 3.2 หรือที่ Activity Menu ในรูป 3.3 ถ้าผู้ใช้กดปุ่ม "E" จาก Activity Menu โปรแกรมจะรายงานเวลาที่ใช้ในผังการทำงานแต่ละขั้นตอนอย่างสมบูรณ์ของโปรแกรมปัจจุบันก่อนที่จะออกไปสู่ระบบในรูปที่ 3.33

```

MASTER FILENAME : 7-ST

LATEST TIMING REPORT OF THE CURRENT PROJECT

MODULE      DATE      STARTING    FINISHING    ELAPSING
-----
INPUT       07-09-1987  21:26:45    21:27:46    00:01:01
STIFFNESS   07-27-1987  18:08:31    18:08:47    00:00:16
FORCLS      07-27-1987  18:08:50    18:08:56    00:00:06
SOLVER      07-27-1987  18:08:59    18:09:56    00:00:57
STRESS      07-27-1987  18:10:00    18:10:16    00:00:16

TOTAL CPU TIME = 00:01:35

SELECT      H = HARD COPY
            E = EXIT TO SYSTEM

```

Fig. 3.33: Timing report of the current project

### 3.7 Data Files Generated By P1

Files ข้อมูลสำหรับโปรแกรมเมื่อทำงานจะถูกสร้างโดยอัตโนมัติโดยโปรแกรม ภายใต้ชื่อ Master Files ในส่วนขยายของชื่อ Files และข้อมูล File จะแบ่งออกเป็น 2 พาร์ทจาก Input และ solution จำนวน Data File ขึ้นอยู่กับชนิดและขนาดของโปรแกรม และส่วนต่อไม่ที่จะแสดงให้เห็น Files ที่ถูกสร้างจากชื่อโปรแกรม "XXX"

Source	Name of data files	What's inside
INPUT	1. xxx.DIR	Directory of all data files for the current project.
	2. xxx.CON	Control parameters of a project.
	3. xxx.COO	Coordinate data.
	4. xxx.ELE	Element connectivity data, material set no. + hinge code and no. of additional sections per element.
	5. xxx.BOU	Boundary data.
	6. xxx.LCn	Directory of data files for load case #n.
	7. xxx.Fn	Nodal force/settlement data for load case #n.
	8. xxx.Pn	Element concentrated load data for load case #n.
	9. xxx.Un	Element uniform load data for load case #n.
	10. xxx.Vn	Element volume load data for load case #n.
	11. xxx.Tn	Element temperature load data for load case #n.
SOLUTION	1. xxx.Dn	Nodal displacement result for load case #n.
	2. xxx.DCO	Nodal combined displacement result. It will be generated if more than one load case is used or the specified load factor not equal to 1.0.
	3. xxx.SI	Combined stress result for stress block #i. No. of stress blocks depends on no. of elements and no. of additional sections defined per element.
	4. xxx.RIA	Support reaction results and values of forces for individual material set.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## 1. โครงข้อมุม (Truss)

ในโครงข้อมุม หน่วยแรงในองค์อาคารได้แก่ แรงตามแนวแกน องค์อาคารประเภทนี้จึงมีประสิทธิภาพมากกว่าองค์อาคารที่ต้องรับโมเมนต์คัตด้วย เช่น คาน ประกอบกับมีรูปร่างง่ายและสามารถประกอบได้ง่าย จึงทำให้โครงข้อมุม เป็นที่นิยมใช้อย่างกว้างขวางในงานโครงสร้างเหล็ก

โครงข้อมุมสามารถแบ่งเป็นแบบใหญ่ ๆ ได้ตามการจัดวางขององค์อาคาร คือ เป็นแบบคิเทอร์มิเนทแบบสถิตย์ (statically determinate) และแบบอินดีเทอร์มิเนทแบบสถิตย์ (statically indeterminate) การคานหาหน่วยแรงในองค์อาคารทำได้โดยง่ายในโครงข้อมุมแบบคิเทอร์มิเนทแบบสถิตย์ (statically determinate) ในบทนี้จะอธิบายลักษณะพฤติกรรมพื้นฐานของโครงข้อมุม 2 ชนิด ที่สำคัญที่สุดในแบบคิเทอร์มิเนทแบบสถิตย์แบบคอร์ดขนาด (parallel chord truss) และแบบจั่ว (gabled truss)

### 1) โครงข้อมุมแบบคอร์ดขนาด (Parallel chord truss)

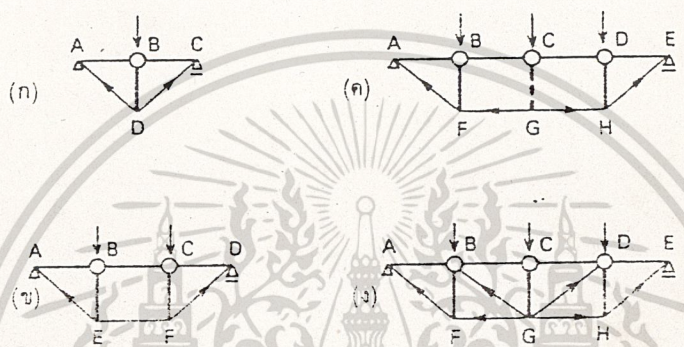
(1) โครงข้อมุมแพท ในโครงข้อมุมแพท องค์อาคารที่เป็นคอร์ดบน (upper chord) และคั้ง (post) เป็นองค์อาคารที่รับแรงอัด ส่วนคอร์ดล่าง (lower chord) และค้ำแนวทะแยง (diagonal) เป็นองค์อาคารที่รับแรงดึง เมื่อมีแรงกระทำต่อโครงข้อมุมแพทแบบ 2 ช่วง ดังแสดงในรูปที่ 1 (ก) สภาพความสมดุลย์เกิดขึ้นโดยแรงอัดในองค์อาคารคั้งที่จุด D ถ่ายแรงผ่านค้ำแนวทะแยงไปยังจุด A และ C และแรงปฏิกิริยาซึ่งเป็นแรงอัดที่เกิดขึ้นจะถูกต้านโดยคอร์ดบน (upper chord) ในโครงข้อมุมแพท แบบ 3 ช่วง ก็จะทำให้เกิดสภาพสมดุลย์แบบเดียวกัน ดังแสดงในรูป (ข)

ในโครงข้อมุม แบบ 4 ช่วง ดังแสดงในรูป (ค) องค์อาคารคั้งที่ตรงกลางจะแขวนอยู่เฉย ๆ โดยไม่ได้ทำหน้าที่รับแรงใด ๆ ถึงแม้ว่าการจัดองค์อาคารจะเหมือนกับในรูป (ก) และ (ข) แรงดึงในคอร์ดล่าง

GF<sub>1</sub> และ GH จะไม่ต่อเข้าด้วยกันกับส่วนของแรงในแนวตั้งในชิ้นส่วนแนวตั้ง CG เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

และโครงสร้างจะไม่สามารถต้านทานแรงได้ ดังนั้นในพื้นที่ช่วง BDHF จึงต้อง  
 การองค์อาคารมาเสริม เพื่อเพิ่มความแข็งแรง ถ้าส่วน BCD ถูกแทนที่  
 ด้วยองค์อาคารที่แสดงในรูป (ก) สภาพสมดุลย์ของแรงจะเกิดขึ้นและเกิดความ  
 มั่นคงขึ้น ดังแสดงในรูป (ง)



รูปที่ 1 การสมดุลย์ของแรงของโครงข้อหมุนแปรท

ดังนั้นระบบของโครงข้อหมุนแปรท จึงเกิดความสมดุลย์ด้วยการประกอบกัน  
 ระหว่างองค์อาคารรับแรงดึงและแรงอัด นอกเหนือไปจากความสวยงามของ  
 รูปร่าง

(2) โครงข้อหมุนไฮว (Howe truss) และโครงข้อ

หมุนวอร์เรน (Warren truss) พิจารณาโครงข้อหมุนที่มีฐานอยู่ที่คอร์คล่าง ดัง  
 แสดงในรูปที่ 2 แทนที่จะอยู่ที่คอร์คบน เหมือนกับโครงข้อหมุนแปรทที่กล่าวมาแล้ว

รูปที่ 2 แสดงโครงข้อหมุนที่ไม่มีคามมั่นคง ระบาย

BDHF จะเปลี่ยนรูปไปดังเส้นประในรูปได้ง่าย จึงจำเป็นต้องหาวิธีป้องกัน  
 องค์อาคาร GC ไม่ให้เคลื่อนที่ในแนวตั้งซึ่งหาได้โดยใส่องค์อาคารในแนวทะแยง  
 BG และ GD ซึ่งสามารถป้องกันจุดต่อ G ในคอร์คบนไม่ให้มีการเคลื่อนที่ต่ำลงมา  
 ได้ โครงข้อหมุนจึงมีลักษณะดังแสดงในรูปที่ 3 องค์อาคารแนวทะแยงมุมจะรับ

แรงอัด เนื่องจากมีหน้าที่ต้านจุดต่อที่คอร์คบนไว้

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษานี้เท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
 ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

หลักการนี้สามารถนำไปใช้กับโครงข้อมุมที่มีหลาย ๆ ช่วง ลักษณะ เช่นเดียวกับการออกแบบโครงข้อมุมแปรท ดังตัวอย่างในรูปที่ 4 โครงสร้างชนิดนี้ เราเรียกว่าโครงข้อมุมไฮวี ซึ่งมีลักษณะแตกต่างที่เห็นได้ชัดจากโครงข้อมุมแปรทก็คือ ในโครงข้อมุมแปรท องค์อาคารตั้งรับแรงอัดและองค์อาคารทะแยงรับแรงดึง ส่วนในโครงข้อมุมไฮวี องค์อาคารตั้งรับแรงดึงและองค์อาคารทะแยงรับแรงอัด

เมื่อประกอบองค์อาคารของโครงอาคารเข้าเป็นโครงข้อมุม จะต้องพยายามหลีกเลี่ยงการโค้งงอขององค์อาคารรับแรงอัด ในทางพื้นฐานแล้ว องค์อาคารรับแรงอัดควรจะสั้น จึงไม่ควรที่จะให้องค์อาคารทะแยงรับแรงอัด เพราะองค์อาคารทะแยงมีความยาวกว่าองค์อาคารตั้ง ด้วยเหตุผลนี้โครงข้อมุมไฮวีจึงมักไม่นิยมใช้ในโครงเหล็ก แต่จะเป็นชนิดที่เหมาะสมสำหรับทำโครงไม้

พิจารณาโครงข้อมุมที่ไม่มั่นคงในรูปที่ 2 วิธีอื่นที่จะป้องกันจุดต่อ G จากการเคลื่อนที่ลง คือการใส่องค์อาคารทะแยง FC และ CH ซึ่งเป็นการเสริมความมั่นคงให้กับโครงข้อมุมได้ หลักการนี้แสดงในรูปที่ 5 เนื่องจากองค์อาคารทะแยง FC และ CH รับแรงดึง ดังนั้นส่วนค้ำยัน GC จึงเป็นองค์อาคารรับแรงอัด โครงข้อมุมชนิดนี้ เรียกว่าโครงข้อมุมวอร์เรน

ในโครงข้อมุมแปรท ความคิดพื้นฐานก็คือ การจัดจุดต่อในคอร์คกลางด้วยองค์อาคารทะแยง แต่ในโครงข้อมุมไฮวี การค้ำยันจุดต่อในคอร์คบนหน้าด้วยองค์อาคารทะแยง ในโครงข้อมุมวอร์เรน องค์อาคารทะแยงจะถูกจัดสลับให้ทำหน้าที่ค้ำยันและยึดจุดต่อของคอร์คบนและคอร์คกลาง รูปที่ 6 และ 7 แสดงตัวอย่างของโครงข้อมุมวอร์เรนแบบหลายช่วง สังเกตว่าทั้งแบบมีฐานที่คอร์คบนและแบบมีฐานที่คอร์คกลางนั้น หน่วยแรงในองค์อาคารตั้งและทะแยงจะตรงกันข้าม ถ้านับจากจุดตรงกลางออกไป

ถ้าออกแบบโครงข้อมุมโดยไม่มีแรงแนวตั้งกระทำที่จุด A, B และ C ผ่านองค์อาคารตั้ง (ดูรูปที่ 8 (ก)) จะไม่เกิดหน่วยแรงขึ้นในองค์อาคารตั้ง ดังนั้นจึงสามารถเอาองค์อาคารตั้งนี้ออกได้ โครงข้อมุมประเภทนี้ เรียกว่าโครงข้อมุมวอร์เรนแบบง่าย (ดังแสดงในรูป (ข)) โครงข้อมุมลักษณะนี้มี

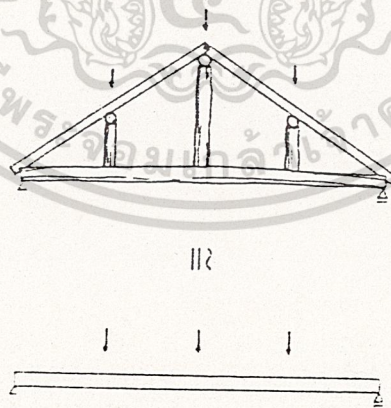
จำนวนองค์อาคารที่ต้องนำมาต่อที่จุดต่อเดียวกันน้อยกว่า จึงมีข้อได้เปรียบในด้าน

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

การหาจุดต่อของโครงสร้างและนำไปใช้ในโครงสร้างของสะพานด้วย ด้วยเหตุว่าโครงข้อหมุนวอร์เรนแบบนี้ มีองค์อาคารคอร์คบนเป็นตัวรับแรงอัด ดังนั้นจะต้องเอาใจใส่ต่อองค์อาคารเหล่านี้ เพื่อหลีกเลี่ยงการโค้งงอโดยการเสริมความแข็งแรงให้

## 2) โครงข้อหมุนรูปจั่ว (Gabled truss)

สำหรับโครงหลังคาของอาคารโครงเหล็กทั่วไป มักจะใช้โครงข้อหมุนรูปจั่วมากกว่าใช้โครงข้อหมุนชนิดคอร์คขนาน หลังคาบ้านของชาวญี่ปุ่นทั่วไป ถึงแม้จะเป็นหลังคารูปจั่วแต่ไม่ใช่เป็นโครงข้อหมุน (ดังแสดงในรูปที่ 9) หน้าหนักของหลังคาจะถ่ายผ่านองค์อาคารตั้ง (post) ไปยังคาน ซึ่งทำหน้าที่เป็นองค์อาคารรับแรงดัน ส่วนองค์อาคารตั้งทำหน้าที่เพียงเป็นตัวช่วยกระจายน้ำหนัก ตรงข้ามกับโครงข้อหมุนซึ่งคงอยู่ได้จากการสมดุลย์ของแรงตามแนวแกน หลังคาโครงข้อหมุนของญี่ปุ่นมีโครงสร้างคล้ายกับคาน เพราะมีการรับแรงดัด



รูปที่ 9 การก่อสร้างส่วนหลังคาของญี่ปุ่นสมัยเก่า

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับใช้เพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ในจําพวกโครงข้อหมุนรูปจั่วแล้ว ชนิดที่ใช้กันมากที่สุดคือ โครงข้อหมุนคิงก์ (King post truss) และโครงข้อหมุนฟิงค์ (Fing truss) ดังแสดงในรูปที่ 10 พร้อมกับโครงข้อหมุนที่จัดเป็นจําพวกเดียวกัน โครงข้อหมุนรูปจั่วประกอบด้วยองค์อาคาร 2 ชนิด คือ องค์อาคารรับแรงดึง และองค์อาคารรับแรงอัด เช่นเดียวกับโครงข้อหมุนแบบคอรัตชาน

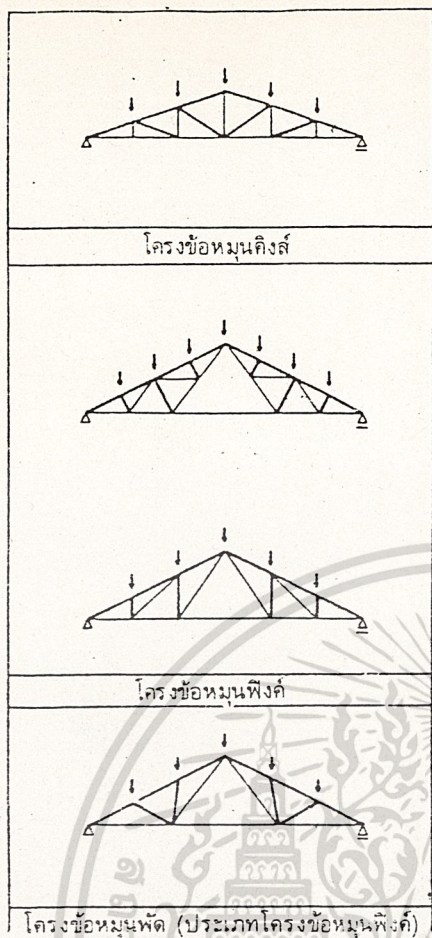
พิจารณาหน่วยแรงที่เกิดขึ้นในโครงข้อหมุนคิงก์ (ดูรูปที่ 11) สามเหลี่ยม ABC ในพื้นที่แลเงาในรูปอาจจะถือว่าเป็นส่วนประกอบพื้นฐานของโครงข้อหมุนคิงก์ ABC ถูกยึดไว้ด้วยของค์อาคาร CD ถ้าเอาของค์อาคาร CD ออก (รูป ก) ส่วน ABC จะเกิดการหมุนรอบจุด B และเปลี่ยนรูปไปดังแสดงในรูป (ข) และทั้งหลายเหตุการณ์นี้จะไม่เกิดขึ้น เนื่องจากแรงดึงในชิ้นส่วน CD เป็นตัวยึดส่วน ABC ไว้ ดังนั้นของค์อาคารคิงก์ CD ในโครงข้อหมุนคิงก์จึงเป็นของค์อาคารรับแรงดึง

พิจารณาส่วน ABC จะเห็นได้จากรูปที่ 12 ว่าเกิดแรงอัดขึ้นในของค์อาคารทะแยง BC ในโครงข้อหมุน ส่วน ADE รับน้ำหนัก P ที่จุด D และรับแรงดึง T จากของค์อาคารคิงก์ของค์อาคารทะแยง DE ของโครงข้อหมุนคิงก์จะเป็นของค์อาคารรับแรงอัด หน่วยแรงที่กระจายไปยังของค์อาคารต่าง ๆ ของโครงข้อหมุนนี้ได้รวมไว้ดังแสดงในรูปที่ 10

สำหรับโครงข้อหมุนฟิงค์ ซึ่งมีลักษณะดังแสดงในรูปที่ 13 (ก) ระบบพื้นฐานของโครงข้อหมุนฟิงค์ประกอบด้วย องค์อาคารสามเหลี่ยมหัวคว่ำ

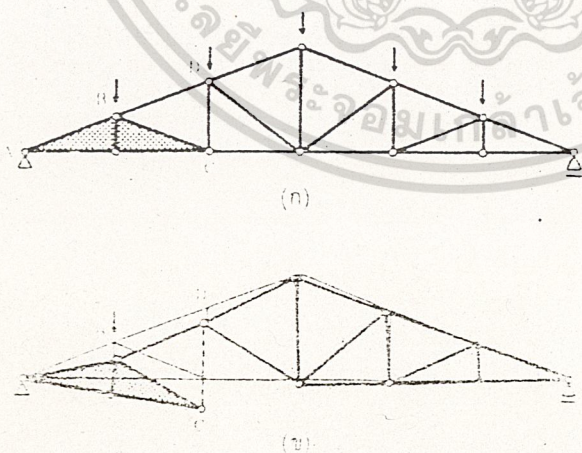
โครงข้อหมุนฟิงค์คล้ายกับโครงข้อหมุนแพรท (Pratt truss) ดังนั้นจึงเห็นได้ว่าของค์อาคาร BG และ CF เป็นส่วนที่รับแรงอัดและของค์อาคารทะแยง AG และ AF เป็นของค์อาคารรับแรงดึง มังของแรงตามแนวแกน เขียนได้ดังแสดงในรูป (ข)

ข้อสำคัญที่ควรกล่าวถึงก็คือ ถึงแม้ว่าโครงสร้าง 2 ชั้น มีลักษณะคล้ายกันในการจัดวางชิ้นส่วนต่าง ๆ แต่ก็ไม่ได้หมายความว่าหน่วยแรงที่เกิดขึ้นในชิ้นส่วนชนิดเดียวกันจะเหมือนกัน



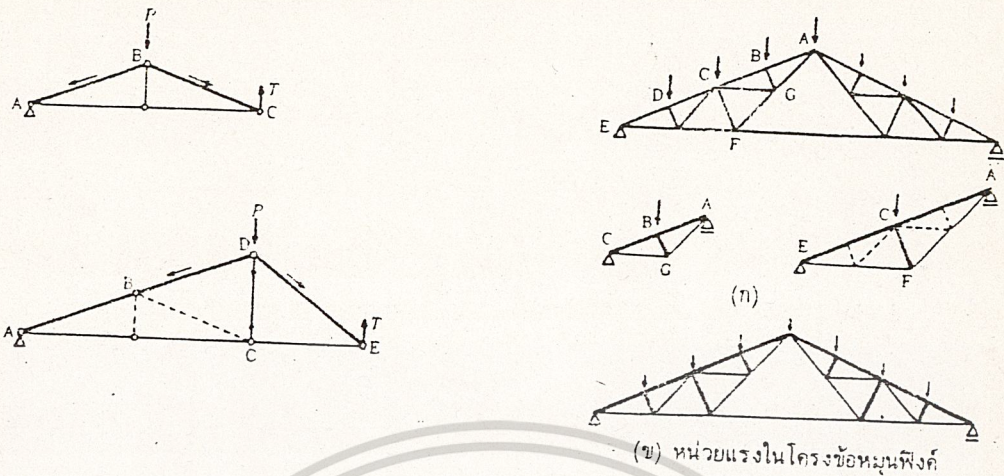
— องค์อาคารรับแรงฉับ  
— องค์อาคารรับแรงตั้ง

รูปที่ 10 ตัวอย่างของโครงสร้างข้อหมุนรูปจั่ว



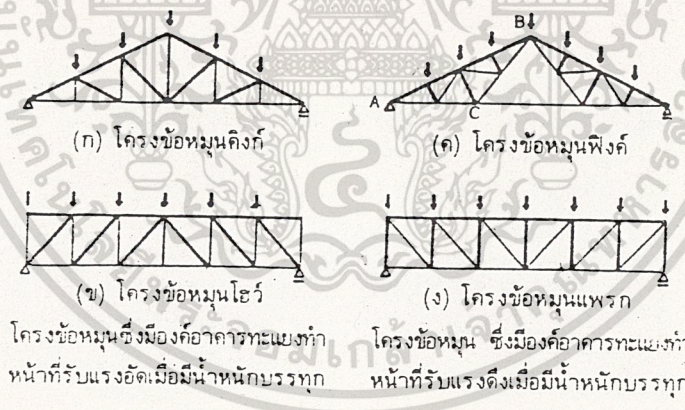
รูปที่ 11 หน้าทีขององค์อาคารตั้งในโครงสร้างข้อหมุนคิงส์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 12 หน้าที่ของชิ้นส่วนทะเลี่ยงของโครงข้อหมุนคิงก์

รูปที่ 13 การถ่ายแรงโครงข้อหมุนพิงค์



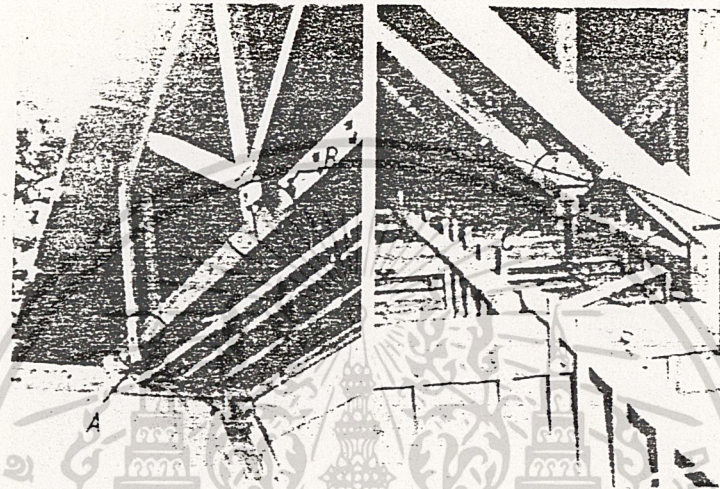
โครงข้อหมุนซึ่งมีองค์อาคารทะเลี่ยงทำหน้าที่รับแรงอัดเมื่อมีน้ำหนักบรรทุก  
 โครงข้อหมุนซึ่งมีองค์อาคารทะเลี่ยงทำหน้าที่รับแรงดึงเมื่อมีน้ำหนักบรรทุก

รูปที่ 14 จาพวกโครงข้อหมุนรูปจั่วและโครงข้อหมุนชนิดคอร์ดขนาน

ตัวอย่างดังแสดงในรูปที่ 14 เห็นได้ว่าการจัดวางองค์อาคารของโครงข้อหมุนคิงก์ (ก) และ โครงข้อหมุนแพรท (ง) คล้ายกัน และส่วน ABC ของโครงข้อหมุนพิงค์คล้ายกับโครงข้อหมุนคิงก์ แต่ถ้ามิน้ำหนักกระทำดังในรูป

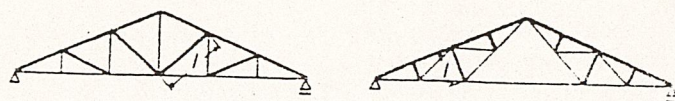
องค์อาคารทะเลี่ยงของโครงข้อหมุนคิงก์จะทหาหน้าที่รับแรงอัดให้ส่วน้องค์อาคารทะเลี่ยงค้ำ  
 ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

แยงของโครงขื่อหมุนแพรทหาหน้าที่รับแรงดึง เมื่อพิจารณาถึงหน้าที่ขององค์อาคาร  
 ทะแยงแล้ว โครงขื่อหมุนคิงก็สามารถจัดได้ เป็นจำพวกเดียวกับโครงขื่อหมุนโฮ่ว  
 และโครงขื่อหมุนหิงค์สามารถจัด เป็นจำพวกเดียวกับโครงขื่อหมุนแพรท

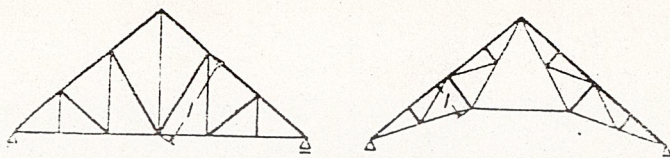


รูปที่ 15 ตัวอย่างของโครงขื่อหมุนคิงที่ทำด้วยไม้

โครงขื่อหมุนคิงและโฮ่ว มักถูกใช้กับอาคารที่ทำด้วยไม้ รูปที่ 15  
 แสดงโครงขื่อหมุนคิงที่ทำด้วยไม้ ซึ่งรองรับหลังคาของอาคารอิฐของมหาวิทยาลัย  
 เกียวโต เนื่องจากองค์อาคารตั้งรับแรงดึง เมื่อน้ำหนักบรรทุกกระทำ ดังนั้นจึงใส่  
 แผ่นโลหะ เสริมกำลังที่ปลายล่าง B เพื่อต้านแรงดึง ขณะที่ยังคงอาคารตั้ง A ทั้ง  
 2 ข้างใช้ในการยึดรั้งองค์อาคารในคอร์คกลางโดยใช้การต่อแบบใช้สลักเกลียว  
 ขณะที่ทำปากฉลามหรือเคียวที่จุดต่อ C ขององค์อาคารทะแยงและองค์อาคารตั้ง  
 หาหน้าที่ย้ายแรงอย่างราบรื่น



(ก) เมื่อหลังคามีความชันน้อย



(ข) เมื่อหลังคามีความชันมาก

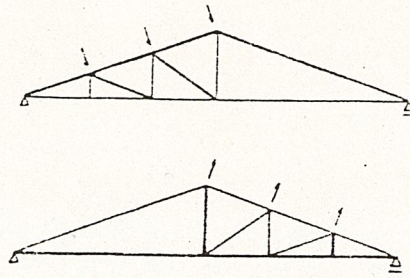
รูปที่ 16 เปรียบเทียบความยาวขององค์อาคารรับแรงอัดระหว่างโครงข้อหมุนคิงก์ และ โครงข้อหมุนพิงค์ (มีแรงกระทำตามแนวตั้ง)

ในทางปฏิบัติ โครงข้อหมุนคิงก์ เป็นที่นิยมใช้ เหมือนกับโครงข้อหมุนพิงค์ ในอาคารที่ใช้โครงเหล็ก เหตุผลหนึ่งก็คือหลังคาของอาคารนั้นมีความชันไม่มาก ดังนั้นจึงไม่มีความแตกต่างกันมากระหว่างองค์อาคารรับแรงอัดในโครงข้อหมุนคิงก์และโครงข้อหมุนพิงค์ดังแสดงในรูปที่ 16 แต่ความแตกต่างนี้จะมากขึ้น เมื่อความชันของหลังคามากขึ้น ในโครงข้อหมุนคิงก์ องค์อาคารทะแยงบริเวณตรงกลางจะมีความยาวมากในขณะที่ต้องรับแรงอัดมากที่สุด แต่ในโครงข้อหมุนพิงค์องค์อาคารที่รับแรงอัดสามารถทำให้สั้นได้ถึงแม้ว่าหลังคาจะชันมากก็ตาม การเลือกใช้โครงข้อหมุนพิงค์จึงดีกว่า เพราะสามารถใช้ประโยชน์จากคุณสมบัติเด่นขององค์อาคาร เหล็กได้มากที่สุด

เราได้กล่าวถึงหน่วยแรงในองค์อาคารต่าง ๆ ของโครงข้อหมุน เมื่อมีน้ำหนักบรรทุกกระทำในแนวตั้งแล้ว โครงเหล็กประเภทโครงข้อหมุนมักจะถูกใช้ในโครงสร้างที่มีช่วงยาวมาก ในกรณีเช่นนี้แรงที่กระทำกับโครงข้อหมุนจะเป็นแรงในแนวตั้งจริง ๆ แต่เมื่อมีแรงจากลมหรือแผ่นดินไหวกระทำ แรงอัดอาจเกิดในองค์อาคารที่ออกแบบให้รับแรงดึงในช่วงเวลาสั้น ๆ (รูปที่ 17) ดังนั้นในการออกแบบควรพิจารณาถึงแรงเหล่านี้ด้วย

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 17 หน่วยแรงในองค์อาคารของโครงข้อหมุน เมื่อถูกกระทำโดยแรงที่ไม่ใช่แรงตามแนวตั้ง



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

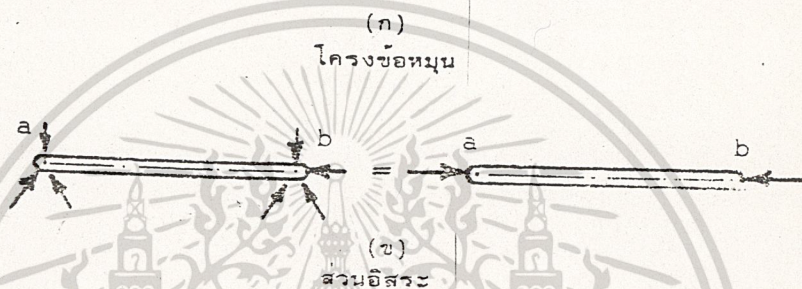
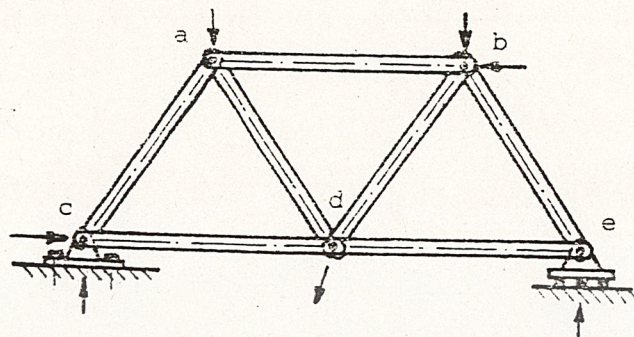
## โครงข้อหมุน

โครงข้อหมุน (Truss) คือ โครงสร้างที่ประกอบด้วยชิ้นส่วนซึ่งต่อกันและจัดไว้ในลักษณะที่ทำให้ชิ้นส่วน เหล่านั้นรับแรงตามแนวแกน เป็นส่วนใหญ่ ถ้าทุกชิ้นส่วนของโครงข้อหมุนและแรงภายนอกที่กระทำอยู่ในพื้นเดียวกัน เราเรียกโครงข้อหมุนนี้ว่าโครงข้อหมุนในพื้นเรียบ (Plane truss) โครงข้อหมุนในสามมิติ เรียกว่า โครงข้อหมุนในที่ว่าง (space truss) ในหนังสือเล่มนี้เราจะพิจารณาแต่โครงข้อหมุนในพื้นเรียบเท่านั้น

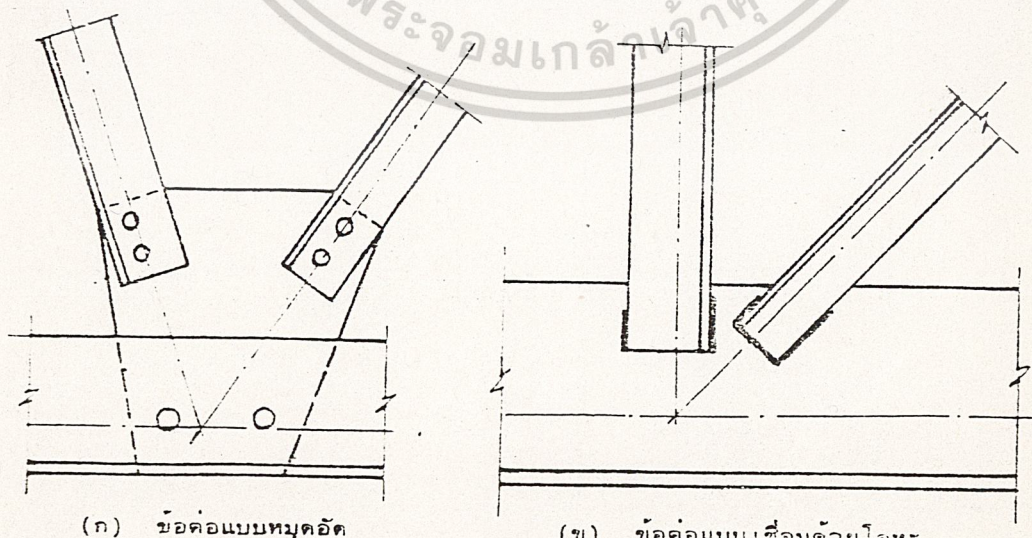
รูปทรงพื้นฐานของโครงข้อหมุน เป็นรูปสามเหลี่ยมซึ่งประกอบจากชิ้นส่วนที่ต่อกันที่ปลายโดยหมุดเรียบ (smooth pins) เป็นโครงที่มั่นคงที่สามารถรับแรงได้ดังตัวอย่างในรูปที่ 1 (ก)

ในการวิเคราะห์โครงข้อหมุน มีข้อสมมุติดังนี้

1. ชิ้นส่วน เชื่อมต่อกันที่ปลายด้วยหมุดเรียบ
2. น้ำหนักบรรทุกและแรงปฏิกิริยากระทำเฉพาะที่ข้อต่อ
3. ชิ้นส่วนแต่ละชิ้นอยู่ในแนว เส้นตรง
4. แกนกลางของแต่ละชิ้นส่วนที่ต่อกัน พบกันที่จุดกึ่งกลางของหมุดพอดี
5. น้ำหนักของแต่ละชิ้นส่วนมีค่าน้อยจนละทิ้งได้ เมื่อ เทียบกับแรงอื่น ๆ ที่กระทำ



ข้อสมมุติข้อแรกมักไม่ถูกต้องสมบูรณ์สำหรับโครงข้อหมุนจริง ๆ ซึ่งมักมีชิ้นส่วนเชื่อมต่อกันโดยหมุดอัด (rivets) ดังตัวอย่างในรูปที่ 2 (ก) หรือโดยการเชื่อมด้วยโลหะ ดังตัวอย่างในรูปที่ 2 (ข) อย่างไรก็ตาม ชิ้นส่วนของตอตรงข้อหมุนมักยาว เรียว โม่เมนต์ในชิ้นส่วนจึงมีขนาดเล็ก และข้อสมมุติว่าข้อต่อเป็นแบบหมุดจึงให้ผลที่ยอมรับได้



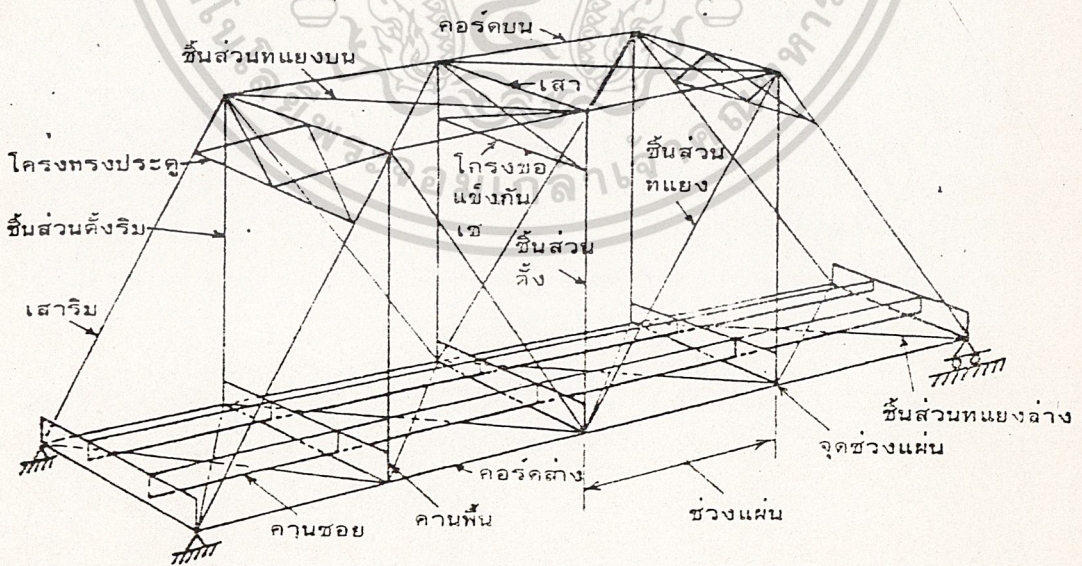
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานรูปที่ 2 ภาษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตัวอย่างส่วนอิสระของชิ้นส่วนโครงข้อหมุนแสดงไว้ในรูปที่ 1 (ข) เนื่องจากปลายของชิ้นส่วนถูกยึดไว้ด้วยหมุดจึงไม่มีโมเมนต์กระทำปลาย ดังนั้นเพื่อความสมดุล ปลายชิ้นส่วนของโครงข้อหมุนจึงถูกกระทำด้วยแรงซึ่งรวมกันแล้วเป็นแรงสอนแรงซึ่งอยู่ในแนวแกนของชิ้นส่วน มีขนาดเท่ากันและทิศทางตรงกันข้าม แรงในแนวแกนอาจเป็นแรงดึง (ค่าบวก) หรือ แรงอัด (ค่าลบ)

การวิเคราะห์โครงข้อหมุนโดยสมบูรณ์ หมายถึง การหาแรงภายในตามแนวแกนของทุกชิ้นส่วน

โครงข้อหมุน เป็นโครงสร้างที่มีประโยชน์ ง่าย เป็นโครงสะพาน โครงหลังคา โดยเฉพาะอย่างยิ่ง เมื่อมีช่วงยาวมาก ๆ ซึ่งถ้าใช้คานจะมีขนาดใหญ่และน้ำหนักมาก เราอาจใช้โครงข้อหมุน เป็น เสายาว ๆ ก็ได้

รูปที่ 3 แสดงตัวอย่างสะพานโครงข้อหมุนแบบลอดผ่าน (through trussed bridge) ถ้าโครงข้อหมุนอยู่ใต้พื้นสะพาน เรียกว่าสะพานคานฟ้า (deck bridge) ถ้าการวิ่งระหว่างส่วนบนและล่างของโครงข้อหมุน เรียกว่าสะพานแบบกึ่งลอดผ่าน (half-through)



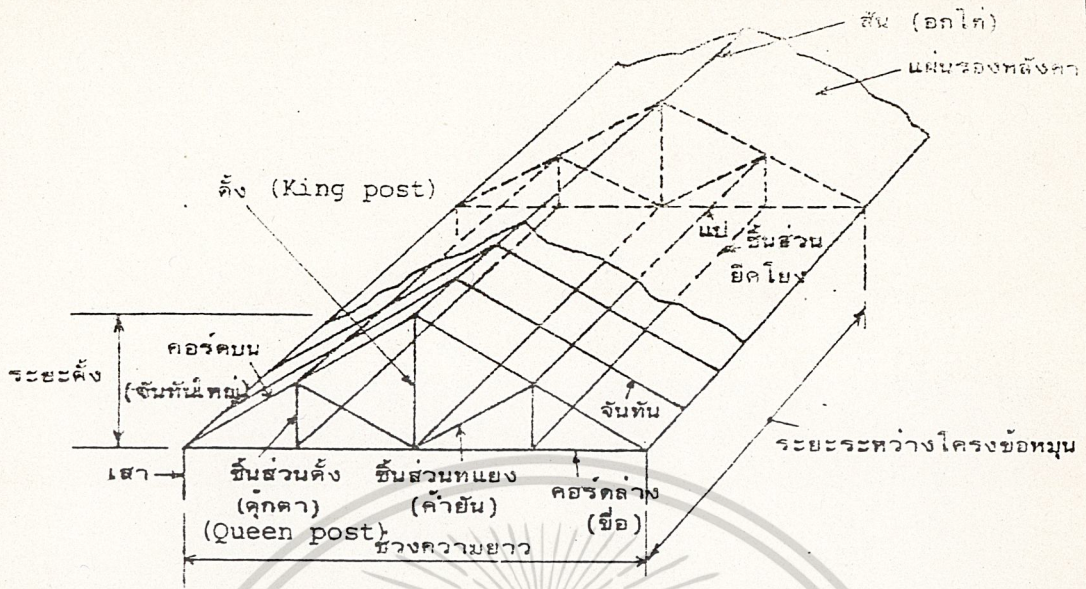
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับรูปที่ 3 ใช้งานโครงข้อหมุนสะพานอนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ในรูปที่ 3 ผิวถนนหรือผิวทางจะอยู่บนคานชอย (Stringers) สั้น ๆ ตามแนวยาว ซึ่งวางพาดแบบเรียบง่ายอยู่บนคานพื้น (floor beams) ซึ่งถูกรองรับโดยโครงข้อหมุนหลักสองโครงอีกต่อหนึ่ง ดังนั้นน้ำหนักบรรทุกบนสะพานถูกถ่ายทอดไปยังโครงข้อหมุนโดยอาศัยผิวถนน คานชอยและคานพื้น

ชั้นส่วนโครงข้อหมุนด้านบนซึ่งขนานกับคาน เรียกว่าคอร์ดบน (top chords) และชั้นส่วนด้านล่าง เรียกว่าคอร์ดล่าง (bottom chords) ชั้นส่วนที่ต่อคอร์ดบนและล่าง เป็นระบบซี่ (web system) เรียกว่า ชั้นส่วนตั้ง (verticals) และชั้นส่วนทแยง (diagonals) ชั้นส่วนทแยงที่ปลายเรียกว่า เสาริม (end posts) และชั้นส่วนตั้งด้านข้างเรียกว่า ชั้นส่วนตั้งริม (hip verticals) จุดที่ชั้นส่วนซี่ (web members) ต่อกับคอร์ด เรียกว่าจุดช่วงแผ่น (panel point) และระยะระหว่างจุดช่วงแผ่นสองจุดที่อยู่เคียงข้างกัน บนคอร์ดเดียวกัน เรียกว่าระยะช่วงแผ่น (panel length)

เสาชวาง (Cross struts) ที่เชื่อมต่อกับจุดช่วงแผ่นบนที่อยู่ตรงข้ามกันและชั้นส่วนทแยงบน (top diagonals) ซึ่งเชื่อมโยงเสาชวางที่อยู่เคียงข้างกัน ประกอบกันเป็นระบบด้านข้างของคอร์ดบน (top-chord lateral system) ระบบด้านข้างของคอร์ดล่าง (bottom-chord lateral system) ประกอบด้วยคานพื้น และชั้นส่วนทแยงด้านล่างซึ่งเชื่อมคานพื้นที่อยู่เคียงข้างกัน

โครงข้อหมุนหลักทั้งสองยังถูกยึดโยงขวาง (cross-braced) ที่แต่ละจุดช่วงแผ่นของคอร์ดบนด้วยโครงข้อแข็งกันเซ (sway frames) โครงข้อแข็งในพื้น เรียบของ เสาริมแต่ละคู่ เรียกว่า โครงข้อแข็งทรงประตู (portal frame)



รูปที่ 4 โครงข้อหมุนหลังคา

ตัวอย่างระบบโครงข้อหมุนที่ใช้เป็นหลังคาแสดงไว้ในรูปที่ 4 โครงข้อหมุนหลังคาและเสารวมกันเรียกว่า โครงขวาง (bent) แปะ (Purlin) หมายถึงคานตามยาวซึ่งวางอยู่บนคอรับบนและควรวอยู่ที่ข้อต่อของโครงข้อหมุน แผ่นคลุมหลังคา (roof covering) อาจวางอยู่บนแปโดยตรงถ้าระยะระหว่างโครงข้อหมุน (bay Length) มีช่วงสั้น ๆ แต่อาจวางอยู่บนไม้ระแนง (batter) หรือแผ่นรองหลังคา (sheathings) ซึ่งวางอยู่บนแปหรือจันทัน (rafters) ถ้ามีจันทัน คือ คานเอียงซึ่งวางหาอยู่ระหว่างสัน (ridge) และชายคา (eave) ของหลังคา และถูกรองรับโดยแป

สำหรับโครงหลังคาที่สมมาตร (symmetrical) อัตราส่วนระหว่างระยะดิ่ง (rise) และช่วงความยาว (span) (ระยะระหว่างเส้นผ่าศูนย์กลางของที่รองรับ) เรียกว่าความชันของหลังคา (pitch)

โครงข้อหมุนหลังคาประกอบด้วยคอรับบนและล่างและชั้นส่วนซี่ แม้ว่าจันทันจะช่วยเพิ่มเสถียรภาพทางด้านข้างของโครงข้อหมุน แต่ก็จำเป็นต้องใช้ชั้นส่วนยึดโยง (bracing members) มาเสริม โดยยึดโยงระหว่างโครงข้อหมุนตามแนวยาวหรือทแยงในพื้นของคอรับบนหรือล่างหรือทั้งคู่ น้ำหนักบรรทุกจากผิว

หลังคาจะถูกถ่ายทอดผ่านแผ่นคลุมหลังคา ระแนง จันทัน แป ไปสู่โครงข้อหมุน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้เผยแพร่โดยไม่ขออนุญาต การค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

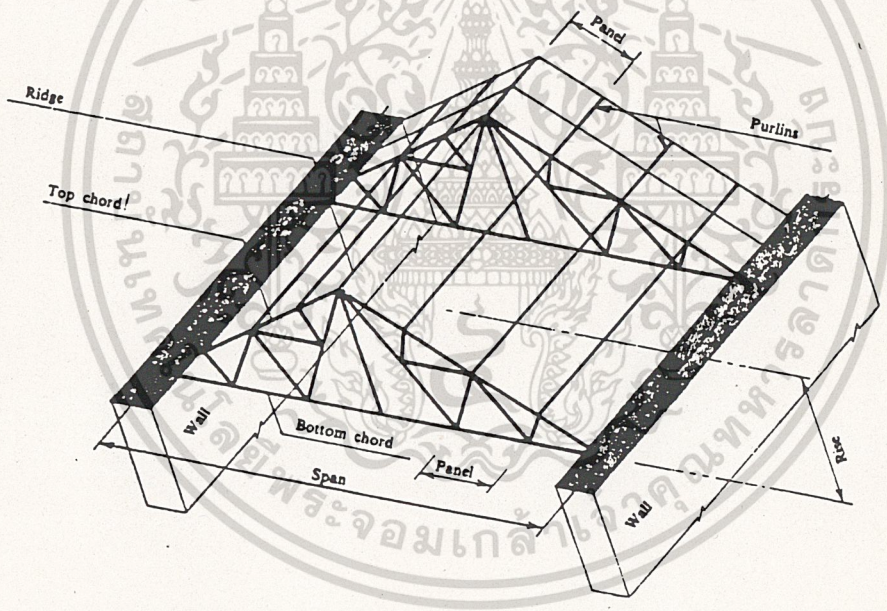
ตัวอย่างโครงข้อหมุนแบบต่าง ๆ ที่ใช้ เป็นสะพาน แสดงไว้ในรูปที่ 5 และที่ ใช้ เป็นโครงหลังคา แสดงไว้ในรูปที่ 6 แบบที่นิยมใช้ได้แก่แบบแพร์ท (pratt) แบบเฮาหรือโฮ (Howe) และแบบวอร์เรน (Warren) ในโครงข้อหมุนแบบแพร์ท ชั้นส่วนทแยง ยกเว้นตัวริมจะรับแรงดึงและชั้นส่วนตั้งยกเว้นตัวริมจะรับแรงอัด เมื่อรับน้ำหนักบรรทุกคงที่ ตรงกันข้ามในโครงข้อหมุนแบบโฮ ชั้นส่วนทแยงจะรับแรงอัด และชั้นส่วนตั้งรับแรงดึงและถ้าโครงข้อหมุนในรูปที่ 5 และ 6 รับน้ำหนักบรรทุกคงที่คอร์ดบนจะรับแรงอัดและคอร์ดล่างจะรับแรงดึง (คล้ายกับส่วนบนและล่างของคานแบบเรียบง่าย)



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### โครงหลังคาเหล็ก

โครงหลังคาเป็นส่วนหนึ่งของโครงสร้างที่ต้องออกแบบเสมอ เดิม  
 โครงหลังคาเหล็กใช้สำหรับโรงงานอุตสาหกรรม หรือยิมเนเซียม ซึ่งไม่ต้องการ  
 ฝ้าหิมะอยู่กลางอาคาร แต่ในปัจจุบันโครงหลังคาสำหรับอาคารบ้านพักอาศัยก็  
 นิยมใช้โครงเหล็ก เพราะนอกจากจะหารอยต่อง่ายแล้วยังหมดปัญหาเรื่องปลวก  
 อีกด้วย ฐานรองที่ปลายทั้งสองของโครงหลังคาอาจเป็นผนังกำแพงคอนกรีต เสา  
 หรือคานก็ได้ โดยยึดปลายหนึ่งให้อยู่กับที่ (fix) และอีกปลายหนึ่งให้เคลื่อนที่  
 ได้ (free) เพื่อการขยายหรือหดตัว เนื่องจากการเปลี่ยนแปลงอุณหภูมิ  
 ส่วนต่าง ๆ ของโครงหลังคาได้แสดงไว้ ในรูปที่ 1



รูปที่ 1 ส่วนต่าง ๆ ของโครงหลังคา

แรงที่กระทำภายในส่วนต่าง ๆ ของโครงหลังคา โดยทั่วไปจะเป็น  
 แรงดึงและแรงอัดซึ่งเป็นแรงในแนวแกนเท่านั้น เนื่องจากสมมุติให้รอยต่อแต่ละ  
 จุดเป็นแบบยึดหมุน แต่ในบางส่วนก็จะรับโมเมนต์บ้างเหมือนกัน เช่นในกรณีที่มีได้  
 วางแปตรงจุดต่อของโครง การต่อส่วนต่าง ๆ ของโครงหลังคาก็มีทั้งการต่อโดย  
 ใช้หมุดย้ำและสลักเกลียว หรือโดยการเชื่อม การเลือกแบบของโครงหลังคาและ

เอกสารหน้าตัดของส่วนต่าง ๆ ดังกล่าวจะเป็นแบบใดศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
 ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

น้ำหนักบรรทุกคงที่ ประกอบด้วย

น้ำหนักของวัสดุหลังคา ขึ้นอยู่กับน้ำหนักบรรทุกที่ต้องรับ และระยะห่างระหว่างแป

น้ำหนักของแป ขึ้นอยู่กับระยะห่างของแป น้ำหนักบรรทุกที่ต้องรับ และระยะห่างระหว่างโครง ปกติประมาณ 9-10 กก./ม.<sup>2</sup> เมื่อระยะห่างระหว่างโครงน้อยกว่า 5 เมตร และประมาณ 20 กก./ม.<sup>3</sup> เมื่อช่วงห่างมากกว่า 7 เมตร

น้ำหนักของโครงหลังคา ขึ้นอยู่กับความชันและช่วงความยาวของโครง Grinter เสนอว่า ถ้าโครงมีช่วงยาว 40 ฟุต และมีความชัน (pitch) 1/3-1/4 ให้สมมุติน้ำหนักประมาณ 2-3.5 ปอนด์/ตร.ฟุต (ถ้าโครงค้ำด้วยการเชื่อม น้ำหนักอาจลดลงบ้างแต่ถ้าโครงค้ำโดยใช้หมุดยึดและแผ่นประกบ น้ำหนักจะเพิ่มอีกประมาณ 15%)

เมื่อโครงมีช่วงยาวกว่า 40 ฟุต ให้เพิ่มน้ำหนักอีก 0.5 ปอนด์/ตร.ฟุต ทุกความยาวที่เพิ่ม 10 ฟุต จนกระทั่งถึง 80 ฟุต

สำหรับโครงแบน (Flat roof) ให้เพิ่มน้ำหนักอีก 0.5-1 ปอนด์/ตร.ฟุต แต่สำหรับโครงชันมาก (Steep roof) ให้ลดน้ำหนักลง 0.5-1 ปอนด์/ตร.ฟุต

อย่างไรก็ดี Grinter ได้เสนอสูตรคำนวณน้ำหนักของโครงดังนี้

$$W = 0.5 + 0.05L \text{ ปอนด์/ตร.ฟุต}$$

ในเมื่อ L เป็นช่วงความยาวของโครงที่มีความชัน 1/4 หน่วยเป็นฟุต

น้ำหนักของค้ำยันทางยาวและค้ำยันทแยง ประมาณ 0.5-1.5 ปอนด์/ตร.ฟุต แต่อาจลดได้บ้างเป็นโครงขนาดเล็ก เนื่องจากอาจไม่จำเป็นต้องมีค้ำยันในแนวทแยง

เมื่อต้องการแปลงเป็นระบบเมตริกใช้ 1 เมตร = 3.281 ฟุต และ 1 ปอนด์/ตร.ฟุต = 4.883 กก./ตร.เมตร

**แรงลม** แรงลมที่กระทำต่อโครงสร้างขึ้นอยู่กับแรงดันของลมที่เกิดจากความเร็ว ลมมีทั้งแรงดันด้านเหนือลม (Pressure) และแรงดูดด้านใต้ลม (Suction) คณะอนุกรรมการของ ASCE แห่งสหรัฐอเมริกา พบว่า

$$\text{แรงดันด้านเหนือลม } P = 0.002V^2 \text{ ปอนด์/ตร.ฟุต}$$

$$\text{แรงดูดด้านใต้ลม } P = 0.0013V^3 \text{ ปอนด์/ตร.ฟุต}$$

เมื่อ  $V$  เป็นความเร็วลม หน่วยเป็น ไมล์/ชม.

ดังนั้น แรงลมทั้งหมด (แรงดัน + แรงดูด)  $P = (0.002 + 0.0013)V^2 = 0.0033V^2$  ปอนด์/ตร.ฟุต ถ้า  $V = 77.8$  ไมล์/ชม. จะได้  $P = 20$  ปอนด์/ตร.ฟุต ซึ่งเป็นค่าที่ใช้ทั่วไปเมื่อโครงสร้างสูงไม่เกิน 300 ฟุต ถ้าโครงสร้างสูงขึ้นทุก ๆ 100 ฟุต ค่า  $P$  จะเพิ่มขึ้นอีกทีละ 2.5 ปอนด์/ตร.ฟุต นั่นคือ  $P = 37.5$  ปอนด์/ตร.ฟุต เมื่อโครงสร้างสูง 1000 ฟุต

คณะอนุกรรมการของ ASCE แห่งสหรัฐอเมริกาได้ให้วิธีการหาแรงลมที่กระทำต้งฉากกับแนวหลังคาโดยแบ่งการพิจารณาออกเป็น แรงลมกระทำภายนอกอาคาร และแรงลมกระทำภายในอาคาร ดังต่อไปนี้

**แรงลมกระทำภายนอกอาคาร** แรงลมที่กระทำต้งฉากกับแนวหลังคามีทั้งแรงดันและแรงดูดทั้งทางด้านเหนือลมและด้านใต้ลม ซึ่งขึ้นอยู่กับมุมลาดเอียงของหลังคา ในกรณีหลังคาเป็นโครงจั่ว คณะอนุกรรมการของ ASCE ได้ให้ค่าแรงดันที่กระทำต่อหลังคาเป็นบวก และค่าแรงดูดที่กระทำออกจากหลังคาเป็นลบ สำหรับกรณีที่แรงลมกระทำเท่ากับ 20 ปอนด์ ต่อ ตร.ฟุต แต่ค่าที่ให้ไว้ในรูปที่ 15.2 ได้ดัดแปลงเพื่อให้สามารถใช้ได้กับขนาดของแรงลมทุกค่าที่มีหน่วยเป็นปอนด์ต่อ ตร.ฟุต หรือ กก.ต่อ ตร. เมตร เช่น  $V = 200$  และ  $P = 20$  ปอนด์ต่อ ตร.ฟุต จะได้แรงดูดด้านเหนือลมเท่ากับ 12 ปอนด์ต่อตร.ฟุต และแรงดูดด้านใต้ลมเท่ากับ 9 ปอนด์ต่อตร.ฟุต เป็นต้น



- สูตรที่ใช้ (1)  $P_n = P (2 \sin \alpha) / (1 + \sin^2 \alpha)$  Duchemin Formula  
 (2)  $P_n = P \sin \alpha - 1.84 \cos \alpha - 1$  Hutton Formula  
 (3)  $P_n = P \theta / 45$  Ketchum or Straight-line Formula

ใน เมื่อ เป็นมุมลาดของหลังคา หน่วยเป็นองศา

สูตร Duchemin ได้รับความนิยมและเชื่อถือมาก ส่วนอีกสองสูตรให้ค่าสอดคล้องกับการทดลองเมื่อมุม ไม่เกิน 35 องศา

### การจัดน้ำหนักบรรทุก

น้ำหนักบรรทุกที่กระทำต่อโครงหลังคา ประกอบด้วยน้ำหนักบรรทุกคงที่ น้ำหนักจรและแรงลมที่กระทำตั้งฉากกับหลังคา ซึ่งต้องพิจารณาจัดน้ำหนักบรรทุกให้กระทำต่อโครงหลังคาค้างนี้

- (1) น้ำหนักบรรทุกคงที่ + น้ำหนักบรรทุกจร
- (2) น้ำหนักบรรทุกคงที่ + น้ำหนักบรรทุกจร + แรงลมที่อาจพัดมา

จากทิศทางใดทิศทางหนึ่ง

ดังนั้น ในการวิเคราะห์หาแรงภายในที่เกิดในโครงหลังคา จึงพิจารณาให้น้ำหนักบรรทุกคงที่ร่วมกับน้ำหนักบรรทุกจร กระทำที่หนึ่ง และพิจารณาให้แรงลมกระทำอีกที่หนึ่ง จากนั้นจึงนำผลที่ได้มารวมพิจารณาหาแรงภายในที่เกิดขึ้นมากที่สุด เพื่อนำไปออกแบบส่วนโครงสร้างต่อไป

สำหรับการพิจารณารวมผลของการกระทำของแรงลม มาตรฐาน AISC กำหนดให้เพิ่มค่าหน่วยแรงที่ยอมรับอีกหนึ่งในสาม เนื่องจากเป็นการกระทำของแรงชั่วคราว ดังนั้นจึงใช้ค่าสามในสี่ของข้อ (2) เปรียบเทียบกับค่าใช้ข้อ (2) เพื่อหาแรงภายในที่เกิดขึ้นมากที่สุดในแต่ละส่วนของโครงสร้าง

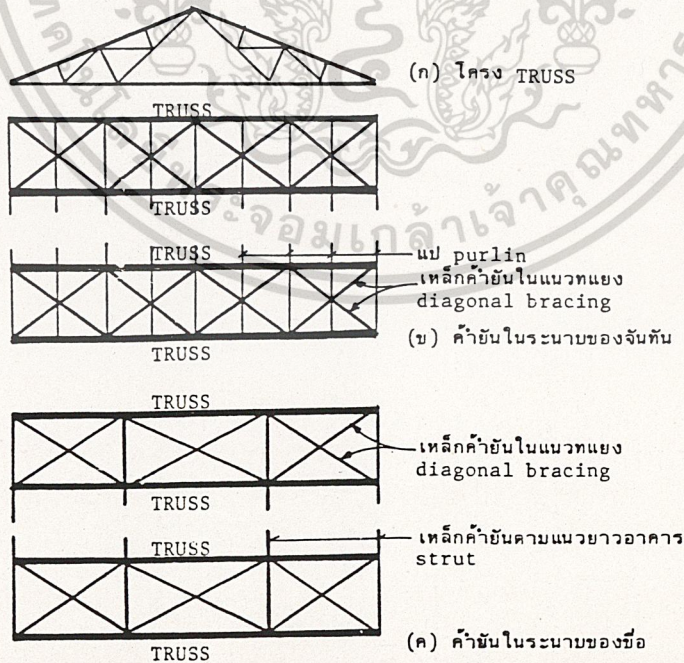
### การวิเคราะห์แรงภายในโครงหลังคา

อาจใช้วิธีคำนวณโดยตรงหรือวิธี เขียนรูป เพื่อหาแรงภายในโครงหลังคา ก็ได้ หรืออาจใช้ค่าสัมประสิทธิ์ของแรงภายใน ตามตารางที่ 21 ในภาคผนวก เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นิยมนำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ก็ได้ โดยที่แรงภายในที่แท้จริงมีค่าเท่ากับผลคูณของน้ำหนักที่กระทำต่อช่วง (P) กับค่าสัมประสิทธิ์ของแรงภายในที่หาได้ในแต่ละกรณี

**การค้ำยันและยึดโยงโครงหลังคา**

เพื่อให้โครงหลังคาที่ออกแบบหาหน้าที่ร่วมกันรับน้ำหนักบรรทุกทุกเสมือนหนึ่งเป็นส่วนเดียวกันทั้งหมด จึงควรมียึดโยงโครงหลังคาในระนาบของจันทันและข้อ โดยอาจใช้เหล็กฉากยึดทะแยงไขว้กันที่ช่วงปลายอาคารทั้งสอง ดังแสดงในรูปที่ 15.3 และอาจยึดทะแยงช่วงเว้นช่วงถัดมา นอกจากนี้ก็อาจยึดทะแยงจากจันทันของโครงหนึ่งไปยังข้อของอีกโครงหนึ่งก็ได้ การยึดโยงดังกล่าวนอกจากจะช่วยในขณะที่ยกโครงตั้งขึ้นให้เข้าที่แล้ว ยังช่วยกันการบิดเบี้ยวของโครงเมื่อมีแรงลมปะทะในแนวทะแยงอีกด้วย

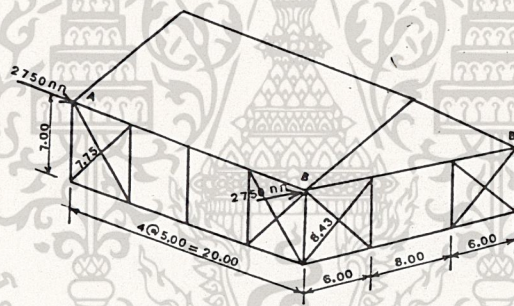


**รูปที่ 15.3 การค้ำยันในโครงหลังคา**

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นิยมนำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ค้ำยันทางด้านข้างตามแนวยาวของอาคารทั้งที่ส่วนบนและส่วนล่างของ โครง คือ ที่สันหลังคา ที่ปลายทั้งสองข้างของโครง และที่ระนาบของข้ออึก อย่างน้อยหนึ่งแห่ง จะช่วยลดผลกระทบที่เกิดจากแรงลมที่อาจปะทะทางด้านหน้า หรือด้านหลังของอาคาร หากใช้ผนังหรือกำแพงเป็นฐานรองโครงหลังคา ก็ไม่ จำเป็นต้องทำค้ำยันที่ปลายทางด้านข้างตามแนวยาวของผนังที่รองรับ แต่ในกรณีที่ใช้ เสา เป็นฐานรองรับ นอกจากต้องทำค้ำยันดังกล่าวแล้วควรพิจารณาทำค้ำยัน ด้านข้างในระนาบของเสา เพื่อช่วยลดโมเมนต์ที่เกิดขึ้นใน เสา เมื่อมีแรงลม ปะทะตามแนวยาวของอาคาร เมื่อแรงลมค่อนข้างแรงก็ควรทำค้ำยันทางข้างทุก ช่วง แล้วถ่ายน้ำหนักให้ กับผนังที่รองรับในแนวขวางทั้งสองด้าน หรือพิจารณาทำ ค้ำยันในแนวขวางทั้งสองด้าน



รูปที่ 4 การทำให้ค้ำยันด้านข้างและด้านขวาง

จากรูปที่ 4 สมมุติมีแรงลมกระทำตามแนว AB เท่ากับ 2750 กก. และทำค้ำยันทางด้านข้างด้วยการยึดทะแยงไขว้ที่ช่วงปลายทั้งสอง ในการ พิจารณาหาแรงกระทำต่อตัวยึดทะแยง ให้พิจารณาเฉพาะส่วนที่ต้องรับแรงดึง เท่า นั้นส่วน เหล็กอีกชิ้นหนึ่งให้พิจารณารับแรงดึง เมื่อแรงลมปะทะในทิศตรงกันข้าม ฉะนั้น เหล็กที่ใช้ค้ำยันจะรับแรงดึงเท่ากับ  $(2750/2) (7.75/5)$  หรือ 2131 กก. และแรงอัดในอะ เสา (AB) เท่ากับ 2750 กก. ทานองเดียวกันหาก พิจารณาแรงลมกระทำตามแนว BB' ซึ่งมีค่าเท่ากับ 2750 กก. ตัวค้ำยันด้าน

ขวางแต่ละตัวจะรับแรงดึงเท่ากับ  $(2750/2) (8.43/6)$  หรือ 1932 กก.

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

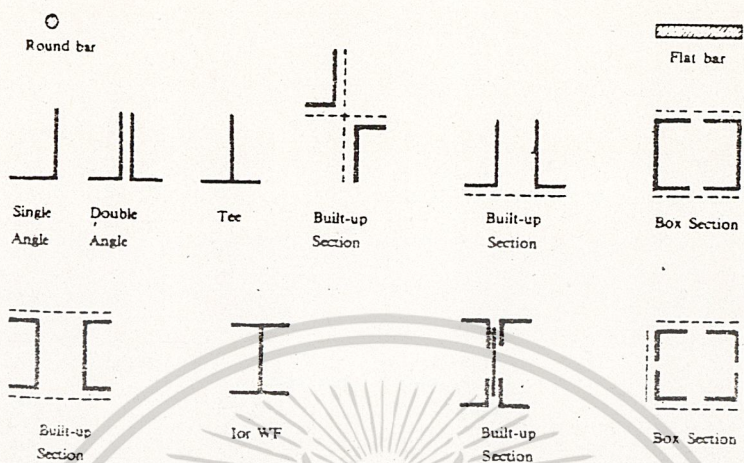
## โครงสร้างส่วนรับแรงดึง

### 1. โครงสร้างส่วนรับแรงดึง (Tension members)

พบทั่วไปในโครงสร้างสะพาน หลังคา หอสถูป ค้ำยัน และในกรณีที่ใช้เป็นเหล็กยึด (tie rod) การออกแบบหน้าตัดของโครงสร้างส่วนที่รับแรงดึงนั้นง่ายมาก ทั้งนี้ เนื่องจากว่าไม่ต้องระวังเรื่องการโก่งงอ (buckling) เนื้อที่หน้าตัดสุทธิของโครงสร้างส่วนที่รับแรงดึงได้จากการหารแรงดึงด้วยหน่วยแรงดึงที่ยอมรับได้ตามมาตรฐานกำหนด จากนั้นก็เลือกรูปหน้าตัดให้ได้ เนื้อที่ตามต้องการ

### 2. รูปค้ำของโครงสร้างส่วนรับแรงดึง

การเลือกชนิดของโครงสร้างส่วนที่รับแรงดึงขึ้นอยู่กับชนิดของการต่อปลายนอกกว่าอย่างอื่น แบบง่ายที่สุดของโครงสร้างส่วนที่รับแรงดึงก็คือรูปแท่งเหล็กกลม (bars and rods) แต่มันไม่สะดวกต่อการต่อกับชิ้นส่วนอื่น ๆ บกดีแล้วแท่งเหล็กกลมนี้อาจใช้เป็นค้ำยึด (bracing) หรือใช้ในโครงสร้างขนาดย่อม (light structures) รับแรงดึงค่า โครงสร้างส่วนรับแรงดึงที่นิยมใช้มากก็คือเหล็กฉาก (angle) ซึ่งอาจจะใช้เป็นเหล็กฉากเดี่ยว (single angle) หรือเหล็กฉากคู่ (double angles) แบบอื่น ๆ ของโครงสร้างส่วนที่รับแรงดึงที่นิยมใช้ได้แก่ เหล็กรูปตัดแบบตัว T, ตัว [ตัว WF หรือหน้าตัดที่ประกอบขึ้นจากรูปตัดแบบที่กล่าวแล้ว (built-up section) ซึ่งช่วยเพิ่มความแข็งแรงและง่ายต่อการต่อปลาย แบบอื่นของโครงสร้างประเภทนี้ก็จะ เป็นท่อนเหล็กแบน (plate หรือ flat bar) ซึ่งใช้กับโครงสร้างของเสาไฟแรงสูง, เสาสัญญาณไฟ, foot bridges.



รูปที่ 1 รูปตัดแบบต่าง ๆ ของโครงสร้างส่วนรับแรงดึง

การต่อปลายและแบบที่ใช้ต่อโครงสร้างส่วนที่รับแรงดึงนั้น จะขึ้นอยู่กับชนิดของส่วนของโครงสร้างที่ใช้ เป็นสำคัญ การต่อปลายของโครงสร้างส่วนที่รับแรงดึงที่สำคัญจะมีอยู่ 2 แบบ คือ การต่อโดยการเชื่อม และการต่อโดยการใช้หมุดยึดหรือสลักเกลียว การออกแบบการต่อปลายของโครงสร้างส่วนที่รับแรงดึงมีลักษณะที่สำคัญซึ่งจะกล่าวต่อไป

3. การคำนวณโครงสร้างส่วนรับแรงดึง

ในกรณีที่แรงดึงกระทำอยู่ในแนวเดียวกับศูนย์ถ่วงของโครงสร้างส่วนนั้น เนื้อที่หน้าตัดของโครงสร้างส่วนที่รับแรงดึงคำนวณได้จาก

$$\text{เนื้อที่หน้าตัดสุทธิ (A}_{net}\text{)} = \frac{\text{แรงดึงทั้งหมด (P)}}{\text{หน่วยแรงดึงที่ยอมให้ (F}_t\text{)}}$$

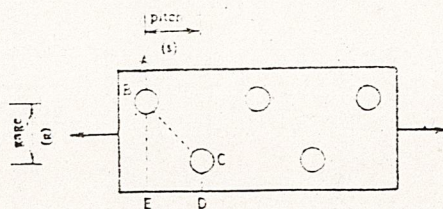
การออกแบบโครงสร้างส่วนที่รับแรงดึงนี้ หาได้โดยคำนวณหาเนื้อที่  
 หน้าตัดโดยประมาณ เสียก่อนจากสูตรข้างบนนี้ เท่านั้นจากนั้นก็เลือกหน้าตัดของเหล็ก  
 ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

รูปพรรณที่มีอยู่ ในตารางภาคผนวกให้เหมาะสมกับงาน ตลอดจนแบบการต่อ  
 ปลายโครงสร้าง (โดยการเชื่อมหรือใช้หมุดยึด) ต่อไปก็ต้องตรวจสอบดูว่าค่า  
 ของหน่วยแรงดึงที่เกิดขึ้น เกินกว่ามาตรฐานกำหนดหรือไม่ ซึ่งจะได้จากการหาร  
 แรงดึงด้วย เนื้อที่หน้าตัดสุทธิ ถ้าหน่วยแรงดึงที่เกิดขึ้นจริง ๖ มากกว่าที่กำหนดให้  
 ก็เลือกรูปตัดที่ใหญ่กว่าถัดไป สำหรับเหล็กรูปตัดฉากเดี่ยว เนื้อที่หน้าตัดสุทธิของขา  
 ที่ไม่มีการต่อปลาย อนุญาตให้ใช้ได้เพียงครึ่งเดียว

4. หน้าตัดสุทธิ (Net Section)

คำว่า "เนื้อที่หน้าตัดสุทธิ" (Net scoss-sectional area) หรือเรียกสั้น ๆ ว่า "หน้าตัดสุทธิ" หมายถึงเนื้อที่หน้าตัดของส่วนโครงสร้างใน  
 แนวที่ตั้งฉากกับน้ำหนักหรือแรงกระทำซึ่งได้จากการลบ เนื้อที่หน้าตัดทั้งหมด  
 (Gross cross-sectional area) ด้วยเนื้อที่ส่วนที่เป็นรูเจาะสำหรับหมุดยึด  
 หรือสลักเกลียว สำหรับรูเจาะของหมุดยึดหรือสลักเกลียวนั้น จะมีขนาดเส้น  
 ผ่าศูนย์กลางใหญ่กว่าขนาดของหมุดยึดหรือสลักเกลียวประมาณ 3 มิลลิเมตร  
 เนื้อที่ของรูเจาะที่จะเอามาลบนี้มีค่าเท่ากับ เส้นผ่าศูนย์กลางของรูเจาะคูณ  
 ด้วยความหนาของรูปตัดที่รูเจาะ

ในกรณีที่มีหมุดยึดหรือสลักเกลียวมากกว่าหนึ่งแถวในโครงสร้าง  
 ส่วนหนึ่ง ๆ การจัดจะพยายามจัดให้ได้ เนื้อที่หน้าตัดสุทธิมากที่สุด ทั้งนี้ เพื่อให้  
 ส่วนโครงสร้างนั้นรับแรงหรือน้ำหนักได้มากที่สุดสำหรับการจัดนี้จะสังเกตได้จาก  
 รูปที่ 3 ปัญหาที่สำคัญก็คือการขาดหรือชำรุดของแผ่นโลหะและการคิดหน้าตัด  
 สุทธิ ลักษณะการขาดหรือชำรุดตามแนว ABCD จะเกิดขึ้นได้ถ้าหากระยะห่าง  
 ระหว่างรูเจาะ s มีค่าน้อย



รูปที่ 3

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเชิงการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
 ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

มาตรฐาน AISC ได้กำหนดวิธีการหาเนื้อที่หน้าตัดสุทธิไว้ดังนี้

เนื้อที่หน้าตัดสุทธิ มีค่าเท่ากับความหนาของแผ่น เหล็กคูณด้วยความกว้างสุทธิ (net width)

เมื่อส่วนโครงสร้างรับแรงดึงตามแนวเฉียง (zigzag) ความกว้างสุทธิจะได้จากความกว้างทั้งหมดของแผ่น เหล็กลบด้วย เส้นผ่าศูนย์กลางของรูเจาะทั้งหมดในแนวเฉียง (zigzag) พิจารณา แล้วบวกด้วยผลบวกของ  $s^2$  ทหาร 4g ทั้งหมดที่มีในแนวเฉียงนั้น

ซึ่ง  $s$  เป็นระยะห่างระหว่างศูนย์กลางของรูเจาะสองรูในแนวขนานกับแรง เรียกว่าระยะเกลียว (pitch)

$g$  เป็นระยะห่างของรูเจาะสองรูในแนวตั้งฉากกับแรง เรียกว่า gage

การหาความกว้างสุทธินี้จะต้องหาหลาย ๆ แนวแล้วนำค่าที่น้อยที่สุดมาใช้ อย่างไรก็ตาม ความกว้างสุทธิที่คำนวณได้ตามแนวตั้งฉากกับแรงหรือในแนวเฉียง (zigzag) ที่ผ่านรูเจาะ จะต้องไม่เกินกว่า 85 เปอร์เซ็นต์ของความกว้างทั้งหมดในแนวตั้งฉากกับแรง

## 5. มาตรฐานกำหนด

หน่วยแรงดึงที่ยอมให้ (Allowable Tensile Stress)

สำหรับโครงสร้างอาคาร มาตรฐาน AISC ได้กำหนดว่า

หน่วยแรงดึงที่ยอมให้บนหน้าตัดสุทธิ  $F_t = 0.6 F_y$  แต่ต้องไม่เกินกว่า 0.5 เท่าของกำลังดึงที่น้อยที่สุดของโลหะ (minimum tensile strength)

สำหรับหน้าตัดสุทธิของ pin holes, pin-connected plates หรือ built-up members

$$ค่า \quad F_t = 0.45 F_y$$

ในที่นี้  $F_y$  เป็นกำลังจุดคลากของเหล็ก (yield strength of steel)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สำหรับโครงสร้างสะพาน มาตรฐานกำหนด AASHTO และ AREA ได้กำหนดว่า

$$F_t = 0.55 F_y$$

### อัตราส่วนความชะลุด

อัตราส่วนความชะลุดมีความสำคัญสำหรับโครงสร้างส่วนที่รับแรงดึง ด้วย เมื่อโครงสร้างส่วนที่รับแรงดึงมีรูปร่าง เรียวหรือชะลุด ก็จะหย่อนคกห้องข้าง เนื่องจากน้ำหนักของส่วนโครงสร้างเอง หรือเกิดการแกว่งหรือโถ่งทางด้านข้าง (Lateral deflection) หรือสั่น (vibration) เนื่องจากแรงลม ดังนั้น มาตรฐาน AISC จึงกำหนดว่า

ค่า	$\frac{KL}{r} \leq 240$	สำหรับโครงสร้างหลัก (ยกเว้นท่อนเหล็กกลม rod)
และ	$\frac{KL}{r} \leq 300$	สำหรับโครงสร้างรอง (secondary member)
ใน เมื่อ	$K$	= ตัวประกอบความยาวประสิทธิผล (มีค่าเท่ากับหนึ่ง สำหรับโครงสร้างส่วนรับแรงดึง)
	$L$	= ช่วงความยาวของส่วนรับแรงดึง ซม.
	$r$	= รัศมีจําเริญที่น้อยที่สุด (= $I/A$ ) ซม.
	$I$	= โมเมนต์อินเนอร์เซีย ซม. <sup>4</sup>
	$A$	= เนื้อที่หน้าตัด ซม. <sup>2</sup>

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## โครงสร้างส่วนรับแรงอัด

### 1. โครงสร้างส่วนรับแรงอัด (Compression members)

เป็นโครงสร้างที่จะต้องออกแบบให้ต้านทานต่อแรงอัดในแนวแกน ชนิดของโครงสร้างที่รับแรงอัดที่เห็นได้ง่ายคือเสา (column) ของอาคารแบบอื่น ๆ ก็ได้แก่ จันทันเอก (top chord) ของโครงหลังคาหรือโครงสะพาน ค้ำยัน ส่วนของปีกคานที่รับแรงอัดของคานเหล็กรูป (rolled beam) หรือของคานประกอบ (built-up beam)

ข้อแตกต่างที่สำคัญระหว่างโครงสร้างส่วนรับแรงดึงและแรงอัดคือ

1. แรงดึงจะพยายามดึงโครงสร้างให้อยู่ในแนวตรงเสมอแต่แรงอัดจะพยายามทำให้โครงสร้างนั้นแอ่นหรือโก่ง
2. รูปร่างของหมุดยึดหรือสลักเกลียวในโครงสร้างที่รับแรงดึงจะลดเนื้อที่หน้าตัดในการรับแรง แต่ในโครงสร้างที่รับแรงอัด คิวหมุดยึดหรือสลักเกลียวนั้นสมมุติว่าแทนที่รูเจาะเต็มทั้งหมด และเนื้อที่หน้าตัดเต็มทั้งหมดซึ่งเท่ากับ ความหนาคูณด้วยความกว้าง โดยไม่ต้องหักเนื้อที่ของรูเจาะก็จะใช้คำนวณในการรับน้ำหนัก

โครงสร้างที่รับแรงอัดจะมีแนวโน้มที่จะแอ่น หรือโก่ง ถึงแม้ว่าแรงอัดนั้นจะอยู่ในแนวแกนก็ตาม การโก่งงอที่เกิดขึ้นในเสานั้น เรียกว่า การโก่งเดาะ (buckling) ซึ่งอาจจะเกิดจากความโค้งแรกเริ่ม (initial curvature) หรือชนิดของการยึดปลาย เป็นต้นว่า ปลายยึดอิสระ (free) ปลายยึดหมุน (hinged) หรือปลายยึดแน่น (fixed) หรือเนื่องจากการเฉื่อยของแรงอัดในทุกกรณีที่กล่าวนั้นทำให้การคำนวณของโครงสร้างที่รับแรงอัดไม่เหมือนกัน

### 2. รูปตัดของโครงสร้างส่วนรับแรงอัด

ในทางทฤษฎีแล้วสามารถเลือกใช้รูปตัดเพื่อรับแรงอัด เป็นแบบใดก็ได้

เพียงแต่คำนวณให้รับน้ำหนักปลอดภัยเท่านั้น แต่ในทางปฏิบัติแล้วการเลือกจะต้อง

เอกสารนี้เป็นเอกสารสงวนลิขสิทธิ์สงวนเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่สามารถนำออกจำหน่ายหรือทำซ้ำโดยไม่ได้รับอนุญาต

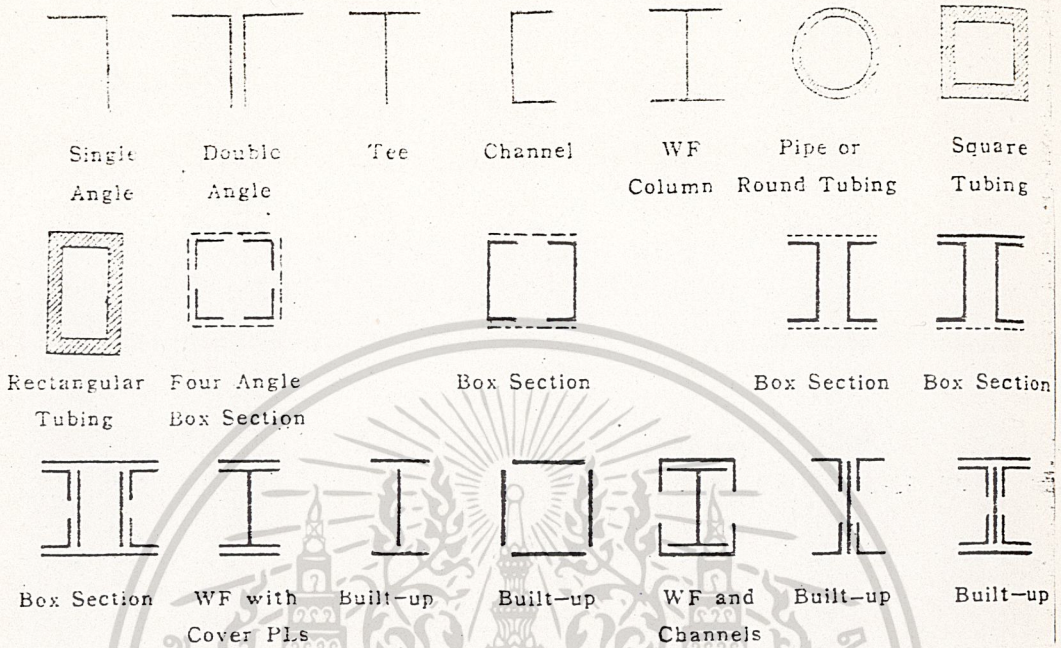
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

คานึงถึงรูปหน้าตัดที่มีขายอยู่ตามท้องตลาด ปัญหาของการต่อปลาย และการใช้งานในโครงสร้างแบบต่าง ๆ ของส่วนที่รับแรงอัด

หน้าตัดของโครงสร้างที่รับแรงอัดโดยมากจะเหมือนกับของโครงสร้างที่รับแรงดึง แต่มีข้อยกเว้นบางอย่างคือ กำลังของโครงสร้างที่รับแรงอัดนั้นจะเป็นปฏิกิริยาส่วนกลับกับอัตราส่วนความชะลูด (อัตราส่วนของความยาวประสิทธิผลต่อรัศมีจอร์เจียนที่น้อยที่สุด) และต้องการรูปตัดที่สตีฟ (Stiff) เหล็กรูปที่เป็นท่อนเหล็กกลม หรือแผ่นเหล็กแบน นั้นโดยมากจะไม่ค่อยใช้รับแรงอัด ทั้งนี้เพราะความชะลูด (slender) มีค่ามาก นอกเสียจากว่าความยาวที่ใช้สั้นไม่มากและรับแรงอัดน้อย ๆ

รูปตัดฉากเดี่ยว (Single-angle) ใช้เป็นค้ำยันและรับแรงอัดในโครงสร้างแบบโครงหลังคา (truss) ขนาดย่อม ๆ แบบนี้ไม่ค่อยประหยัดเพราะรัศมีของจอร์เจียนน้อย และการค้ำกับแผ่นเหล็กประกบอาจจะทำให้เกิดแรงคด เนื่องจากการเชื่อมต่อที่ยึดได้

รูปตัดฉากคู่ (Double-angle) ซึ่งค้ำโดยการจับขามาชนกัน (back to back) และมีแผ่นเหล็กประกบอยู่ตรงกลางจะใช้ทั่วไปในโครงหลังคา และใช้เป็นค้ำยันต้านแรงลมในคานประกอบของโครงสะพาน บกค้ำแล้วจะใช้เหล็กฉากชนิดขายาวไม่เท่ากัน (unequal-leg angle) โดยที่เอาขาต้านยาวมาประกบกัน เพื่อที่จะให้ได้รัศมีจอร์เจียนแนวแกนทั้งสอง (x และ y) เท่า ๆ กัน



รูปที่ 9.3 แบบหน้าตัดของโครงสร้างส่วนรับแรงอัด

สำหรับรูปตัดแบบตัวที (Tee) ใช้เป็นส่วนของจันทันในโครงหลังคาที่มีการต่อด้วยการเชื่อม ส่วนเหล็กรูปแบบเหล็กราง (channel) นั้นไม่ค่อยนิยมเพราะว่ารัศมีของใจเร้นน้อยมาก แต่ถ้าจะใช้ก็จะต้องมีการยึดทางด้านข้าง (lateral support) เหล็กรูปแบบ WF เป็นแบบทั่วไปสำหรับใช้เป็นเสา และโครงสร้างที่รับแรงอัดในงานสะพาน ทั้งนี้ เพราะรัศมีใจเร้นในแกนทั้งสองเกือบเท่ากัน

รูปตัดแบบท่อกลมกลวง (pipe) ใช้เป็น เสารับน้ำหนักของหลังคาทางเดินเท้าหรือโรงรถในบ้าน เรือทั่วไป เหมาะสำหรับในกรณีที่รับน้ำหนักน้อยหรือปานกลาง รูปตัดแบบนี้มีข้อดี คือ รัศมีใจเร้นจะเท่ากันทุกแกน สำหรับหน้าตัดแบบสี่เหลี่ยมจัตุรัส และสี่เหลี่ยมผืนผ้าที่มีภายในกลวงนั้น แต่ก่อนไม่ค่อยนิยมมาใช้ ทั้งนี้ เพราะมีปัญหาในการต่อโดยใช้หมุดย้ำหรือสลักเกลียว แต่ในปัจจุบันนิยมใช้มากขึ้น เพราะใช้การต่อปลายโดยการเชื่อม

โครงสร้างที่รับแรงอัดในโครงสร้างขนาดใหญ่ บกคิจะได้จาก การนำหน้าตัดแบบต่าง ๆ มาประกอบรวมกัน (built-up) เพื่อใช้รับแรงที่มีค่ามาก และสำหรับโครงสร้างที่มีช่วงยาวการค่อมปลายจะกระทำที่ด้านเปิด (open side) โดยให้มีแผ่นยึด (lacing) เป็นตัวยึดเพื่อทำให้รูปตัดที่ประกอบรวมกันนั้น ถูกตรึงเสมือนเป็นอันเดียวกัน แบบต่าง ๆ ของหน้าตัดที่ได้จากการประกอบ (built-up sections) ได้แสดงไว้ ในรูปที่ 3 เส้นประจะแสดงถึงแผ่นยึด (lacing) เป็นส่วนที่ไม่ต่อเนื่องกัน เส้นเต็ม (solid line) แสดงถึงส่วนที่ต่อเนื่องตลอดความยาว รูปตัดที่ประกอบด้วย เหล็กฉาก 4 อันนั้น จะทำให้มีรัศมีจาง เรชันมากที่สุด และใช้งานก่อสร้างทอสูงและรับล้อเลื่อนไฟฟ้าในโรงงาน รูปตัดที่ประกอบด้วย เหล็กราง (channel) 2 ชั้น ใช้เป็นเสารับน้ำหนักอาคาร หรือเป็นส่วนของแผ่นดั่งในโครงเหล็กขนาดใหญ่ หน้าตัดที่ใช้เป็นส่วนของจันทันในโครงสร้างสะพานจะประกอบด้วย เหล็กราง 1 คู่ และมีแผ่นปะ (cover plate) อยู่ข้างบน มีแผ่นยึด (lacing) อยู่ด้านล่าง รูปหน้าตัดแบบอื่นก็ได้จากการประกอบรูป WF กับแผ่นปะ (cover plate) หรือเหล็กราง (channel) เป็นการเพิ่มเนื้อที่ที่บิดคาน (flange) เพื่อให้รับน้ำหนักได้มากขึ้น

### 3. สูตรคำนวณของโครงสร้างส่วนรับแรงอัด

สูตรของมาตรฐาน AISC เป็นสูตรที่อ้างอิงการค้นคว้าล่าสุดเกี่ยวกับพฤติกรรมภาพของเสาเหล็ก สูตรนี้ได้คำนึงถึง หน่วยแรงอัดที่ค้าง เหลืออยู่ (residual stress) ชนิดของการยึดปลาย และคุณภาพของเหล็ก การใช้สูตรของ AISC นี้ จะทำให้ออกแบบได้ประหยัดกว่าการใช้สูตรอื่น ๆ ที่กล่าวแล้ว ทั้งนี้เพราะสูตรที่กล่าวแล้วจะ overdesign สำหรับค่าอัตราส่วนความชะลุดค่า ๆ แต่สูตรของ AISC จะใช้เสมอสำหรับทุกค่าของอัตราส่วนของความชะลุด

$$\text{หน่วยแรงอัดที่ยอมให้ } F_a = \frac{\left[1 - \frac{(KL/r)^2}{2C_c^2}\right] F_y}{\frac{5}{8} + \frac{3(KL/r)}{8C_c} - \frac{(KL/r)^3}{8C_c^3}} \quad \text{ถ้า } \left(\frac{KL}{r}\right) < C_c$$

$$F_a = \frac{12\pi^2 E}{23(KL/r)^2} \quad \text{ถ้า } \left(\frac{KL}{r}\right) > C_c$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับใช้ในการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

- $L$  = ช่วงความยาวอิสระของเสาที่ไม่มีสิ่งยึดทางข้าง ซม.  
 $r$  = รัศมีจายเรชั่น (ที่น้อยที่สุด) ของพื้นที่รอบแกนที่เกิดการโก่งงอ ซม.  
 $E$  = โมดูลัสยืดหยุ่นของเหล็ก กก. ต่อ ซม.<sup>2</sup>  
 $F_y$  = กำลังจุดคลากของเหล็ก กก. ต่อ ซม.<sup>2</sup>  
 $K$  = ตัวคูณประกอบความยาวประสิทธิผล (ดูตารางที่ 9.1)  
 $F_a$  = หน่วยแรงอัดที่ยอมให้ กก. ต่อ ซม.<sup>2</sup>

สำหรับค้ำยัน (bracing) และ ส่วนโครงสร้างรอง (secondary member) ที่มีอัตราส่วนความชะลุดเกินกว่า 120\*

$$F'_a = \frac{F_a \text{ (จาก (ก) หรือ (ข))}}{1.6 - \frac{L}{200 r}} \quad (\text{ค})$$

นอกจากนี้ มาตรฐาน AISC ยังกำหนดอัตราส่วนความชะลุดของส่วนโครงสร้างหลักที่รับแรงอัดจะต้องไม่เกิน 200 และสำหรับค้ำยันและส่วนโครงสร้างรอง จะต้องไม่เกิน 300

ตารางที่ 13 ในภาคผนวกท้ายเล่มให้ค่าหน่วยแรงอัดที่ยอมให้ของเสาเหล็กชนิด A 36 ซึ่งคำนวณตามมาตรฐาน AISC

#### 4. ช่วงความยาวประสิทธิผล (effective column length)

ค่าของ  $KL$  ในข้อกำหนดของ AISC นั้นคือ ช่วงความยาวประสิทธิผลของเสา (effective length of column) ที่จะเกิดการโก่งงอ เป็นระยะระหว่างจุดคดกลับ (inflection point) ของเสา ระยะนี้มีค่าแปรเปลี่ยนต่าง ๆ กัน ซึ่งขึ้นอยู่กับแบบและชนิดของการยึดปลาย (end restraint)

\* ในกรณีนี้  $K$  มีค่าเท่ากับหนึ่ง

## 5. วิธีคำนวณและออกแบบโครงสร้างส่วนรับแรงอัด

การคำนวณและออกแบบโครงสร้างส่วนรับแรงอัด ในกรณีรับแรงอัด  
กระทำในแนวแกนของรูปตัด มีขั้นตอนดังนี้ คือ

1. สมมติหน่วยแรงอัดที่ยอมรับได้ โดยกำหนดค่าให้มากกว่าหรือเท่ากับค่าสูงสุดในสูตรคำนวณของเสา (Column Formula)
2. ทหารนำหนักที่กระทำด้วยหน่วยแรงอัดที่สมมุติขึ้นจากข้อ 1 จะได้ค่าเนื้อที่หน้าตัดของ เสาที่ต้องการโดยประมาณ
3. เลือกหน้าตัดของ เหล็กรูป 7 ให้มีเนื้อที่หน้าตัดอย่างน้อย เท่ากับเนื้อที่ที่หาได้จากข้อ 2 จากตารางของ เหล็กรูปก็จะได้ค่ารัศมีจํา เรขณิตที่น้อยที่สุดของหน้าตัดนี้
4. คำนวณหาหน่วยแรงอัดที่ยอมรับได้ที่มากที่สุดของหน้าตัดนี้ โดยใช้สูตรคำนวณของ เสา และค่ารัศมีจํา เรขณิตที่น้อยที่สุดที่หาได้จากข้อ 3
5. ถ้าหากค่าหน่วยแรงอัดที่ยอมรับได้ ที่คำนวณได้จากข้อ 4 ไม่มากเกินไปกว่าค่าจริง (ซึ่งได้จากการทหารนำหนักหรือแรงที่กระทำด้วย เนื้อที่ทั้งหมด) ประมาณ 2 ถึง 3 เปอร์เซ็นต์ แสดงว่าเลือกหน้าตัดได้เหมาะสมแล้ว
6. ถ้าหากค่าหน่วยแรงอัดที่ยอมรับได้ที่คำนวณได้มากกว่าค่าของหน่วยแรงอัดจริง ๆ ประมาณ 5% แสดงหน้าตัดที่หาได้นั้นใหญ่เกินไปกว่าความต้องการ จำเป็นจะต้องลดขนาดลง
7. ถ้าหากค่าหน่วยแรงอัดที่ยอมรับได้ที่คำนวณได้น้อยกว่าค่าของหน่วยแรงอัดจริง ๆ แสดงว่าขนาดของหน้าตัดที่หาได้นั้น เล็กกว่าที่ต้องการจริง จะต้องเลือกขนาดให้ใหญ่กว่านี้ หรืออาจใช้ เนื้อที่หน้าตัด เท่าเดิม แต่เพิ่มระยะห่างระหว่างรูปตัดที่นำมาประกอบกันให้มากขึ้นกว่าเดิม ทั้งนี้ เพื่อเพิ่มรัศมีจํา เรขณิต ซึ่งจะหาให้ค่าหน่วยแรงอัดที่ยอมรับได้ เพิ่มขึ้น

วิธีการและขั้นตอนการดำเนินการ

การกำหนดลักษณะของโครงสร้างมีดังต่อไปนี้คือ

ช่วงห่างระหว่างเสา 5 เมตร

จำนวนช่วงห่างระหว่างลูกตั้ง.....	4 ช่วง
ระยะ .....	6 เมตร
ระยะห่างระหว่างปลายหลังคาทึบกับหัวเสา.....	1.5 เมตร
มุมความลาดเอียงของหลังคา .....	12.5 องศา
วัสดุหลังคา ( กระเบื้องลอนคู่ ).....	12.5
น้ำหนักจร.....	50
แรงลม.....	50

ช่วงห่างระหว่างเสา 5 เมตร

จำนวนช่วงห่างระหว่างลูกตั้ง.....	6 ช่วง
ระยะ .....	6 เมตร
ระยะห่างระหว่างปลายหลังคาทึบกับหัวเสา.....	1.5 เมตร
มุมความลาดเอียงของหลังคา.....	12.5 องศา
วัสดุหลังคา ( กระเบื้องลอนคู่ ).....	12.5
น้ำหนักจร.....	50
แรงลม.....	50

เมื่อโครงสร้างมูลฐานแล้วจะนำไปหาแรงกระทำในแต่ละจุดของหลังคา

( ที่แป ) โดยแยกแรงกระทำออกเป็นแรงที่กระทำตามแนวแกน X และแกน Y

น้ำหนักที่กระทำ			
Span 5 M.	ช่วงห่างระหว่างเสา 4 ช่วง		
<b>น้ำหนักบรรทุกคงที่ ( Dead Load )</b>			
น้ำหนักแผ่นคัลมหลังคา		12.5	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของแป		20	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของ โครงหลังคา		7	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของ ค้ำยัน		7.5	Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักบรรทุกคงที่		47	Kg/M <sup>2</sup>
<b>น้ำหนักบรรทุกจร ( Live Load )</b>			
น้ำหนักบรรทุกจร		50	Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนัก ( Dead Load + Live Load )		97	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักที่ใช้ในการออกแบบ		100	Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักที่กระทำในแต่ละ Node ที่กระทำในแนวตั้ง		$100 * 6 * 4 / 3 = 800$	Kg
<b>แรงลม</b>			
แรงลมที่ ก.ท.ม. กำหนด		50	Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่กระทำในแนวตั้งฉากกับหลังคา		$50 * 12.5 / 45 = 13.88$	Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่ใช้ในการออกแบบ		15	Kg/M <sup>2</sup>
รวมแรงลมที่กระทำในแต่ละ Node ในแนวตั้งฉากกับแนวหลังคา		$15 * 6 * 1.28 = 116$	Kg

## วิธีการและขั้นตอนการดำเนินการ

การกำหนดลักษณะของโครงสร้างมีดังต่อไปนี้คือ

ช่วงห่างระหว่างเสา 10 เมตร

จำนวนช่วงห่างระหว่างลูกตั้ง.....	6 ช่วง
ระยะ .....	6 เมตร
ระยะห่างระหว่างปลายหลังคากับหัวเสา.....	1.5 เมตร
มุมความลาดเอียงของหลังคา .....	12.5 องศา
วัสดุมุมหลังคา ( กระเบื้องลอนคู่ ).....	12.5
น้ำหนักจร.....	50
แรงลม.....	50

ช่วงห่างระหว่างเสา 10 เมตร

จำนวนช่วงห่างระหว่างลูกตั้ง.....	8 ช่วง
ระยะ .....	6 เมตร
ระยะห่างระหว่างปลายหลังคากับหัวเสา.....	1.5 เมตร
มุมความลาดเอียงของหลังคา.....	12.5 องศา
วัสดุมุมหลังคา ( กระเบื้องลอนคู่ ).....	12.5
น้ำหนักจร.....	50
แรงลม.....	50

เมื่อโครงสร้างอยู่ข้างต้นแล้วก็จะนำไปหาแรงกระทำในแต่ละจุดของหลังคา

( ที่แป ) โดยแยกแรงกระทำออกเป็นแรงที่กระทำตามแนวแกน X และแกน Y

## น้ำหนักที่กระทำ

Spna 5 M. ช่วงห่างระหว่างเสา 6 ช่วง

## น้ำหนักบรรทุกคงที่ ( Dead Load )

น้ำหนักแผ่นคลุมหลังคา	12.5	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของแป	20	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของโครงหลังคา	7	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของค้ำยัน	7.5	Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักบรรทุกคงที่	47	Kg/M <sup>2</sup>

## น้ำหนักบรรทุกจร ( Live Load )

น้ำหนักบรรทุกจร	50	Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนัก (Dead Load + Live Load )	97	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักที่ใช้ในการออกแบบ	100	Kg/M <sup>2</sup>

รวมน้ำหนักที่กระทำในแต่ละ Node ที่กระทำในแนวตั้ง  $100 * 6 * 4 / 4 = 600$  Kg

## แรงลม

แรงลมที่ ก.ท.ม. กำหนด	50	Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่กระทำในแนวตั้งฉากกับหลังคา $50 * 12.5 / 45 = 13.88$	13.88	Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่ใช้ในการออกแบบ	15	Kg/M <sup>2</sup>

รวมแรงลมที่กระทำในแต่ละ Node ในแนวตั้งฉากกับแนวหลังคา  $15 * 6 * 0.85 = 77.3$  Kg

น้ำหนักที่กระทำ	
Span 10 M.	ช่วงห่างระหว่างเสา 6 ช่วง
<b>น้ำหนักบรรทุกคงที่ ( Dead Load )</b>	
น้ำหนักแผ่นคูลมหลังคา	12.5 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของแป	20 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของโครงหลังคา	7 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของค้ำยัน	7.5 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักบรรทุกคงที่	47 Kg/M <sup>2</sup>
<b>น้ำหนักบรรทุกจร ( Live Load )</b>	
น้ำหนักบรรทุกจร	50 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนัก (Dead Load + Live Load )	97 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักที่ใช้ในการออกแบบ	100 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักที่กระทำในแต่ละ Node ที่กระทำในแนวตั้ง	$100 * 6 * 6.5 / 3 = 800$ Kg
<b>แรงลม</b>	
แรงลมที่ ก.ท.ม. กำหนด	50 Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่กระทำในแนวตั้งจากกับหลังคา	$50 * 12.5 / 45 = 13.88$ Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่ใช้ในการออกแบบ	15 Kg/M <sup>2</sup>
รวมแรงลมที่กระทำในแต่ละ Node ในแนวตั้งจากกับแนวหลังคา	$15 * 6 * 1.717 = 154.61$ Kg

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## น้ำหนักที่กระทำ

Span 10 M. ช่วงห่างระหว่างเสา 8 ช่วง

## น้ำหนักบรรทุกคงที่ ( Dead Load )

น้ำหนักแผ่นคูลุมหลังคา	12.5	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของแป	20	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของ โครงหลังคา	7	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของ ค้ำยัน	7.5	Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักบรรทุกคงที่	47	Kg/M <sup>2</sup>

## น้ำหนักบรรทุกจร ( Live Load )

น้ำหนักบรรทุกจร	50	Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนัก (Dead Load + Live Load )	97	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักที่ใช้ในการออกแบบ	100	Kg/M <sup>2</sup>

รวมน้ำหนักที่กระทำในแต่ละ Node ที่กระทำในแนวตั้ง  $100 * 6 * 6.5 / 5 = 780$  Kg

## แรงลม

แรงลมที่ ก.ท.ม. กำหนด	50	Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่กระทำในแนวตั้งจากกับหลังคา $50 * 12.5 / 45 = 13.88$	13.88	Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่ใช้ในการออกแบบ	15	Kg/M <sup>2</sup>

รวมแรงลมที่กระทำในแต่ละ Node ในแนวตั้งจากกับแนวหลังคา  $15 * 6 * 1.28 = 116$  Kg

วิธีการและขั้นตอนการดำเนินการ

การคำนวณผลสัมฤทธิ์ของเครื่องสร้างรังสีคอสมิก

ช่วงห่างระหว่างเสา ๒๕ เมตร

จำนวนช่วงห่างระหว่างเสาติดตั้ง.....	10 ช่วง
ระยะ .....	6 เมตร
ระยะห่างระหว่างปลายหลังคาทึบกับหัวเสา.....	1.5 เมตร
มุมความลาดเอียงของหลังคา .....	12.5 องศา
วัสดุบุหลังคา ( กระเบื้องลอนคู่ ).....	11.5
น้ำหนักจร.....	50
แรงลม.....	50

ช่วงห่างระหว่างเสา 15 เมตร

จำนวนช่วงห่างระหว่างเสาติดตั้ง.....	12 ช่วง
ระยะ .....	5 เมตร
ระยะห่างระหว่างปลายหลังคาทึบกับหัวเสา.....	1.5 เมตร
มุมความลาดเอียงของหลังคา.....	12.5 องศา
วัสดุบุหลังคา ( กระเบื้องลอนคู่ ).....	12.5
น้ำหนักจร.....	50
แรงลม.....	50

เมื่อใ้กรูข้อมูลข้างต้นแล้วก็จะนำไปหาแรงกระทำในแต่ละจุดของหลังคา

( ที่แป ) โดยแยกแรงกระทำออกเป็นแรงที่กระทำตามแนวแกน X และแกน Y

		น้ำหนักที่กระทำ	
Span 15 M.		ช่วงห่างระหว่างเสา 8 ช่วง	
<b>น้ำหนักบรรทุกคงที่ ( Dead Load )</b>			
น้ำหนักแผ่นคดุมหลังคา	12.5	Kg/M <sup>2</sup>	
น้ำหนักของแป	20	Kg/M <sup>2</sup>	
น้ำหนักของโครงหลังคา	7	Kg/M <sup>2</sup>	
น้ำหนักของค้ำยัน	7.5	Kg/M <sup>2</sup>	
รวมน้ำหนักบรรทุกคงที่	47	Kg/M <sup>2</sup>	
<b>น้ำหนักบรรทุกจร ( Live Load )</b>			
น้ำหนักบรรทุกจร	50	Kg/M <sup>2</sup>	
รวมน้ำหนัก ( Dead Load + Live Load )	97	Kg/M <sup>2</sup>	
น้ำหนักที่ใช้ในการออกแบบ	100	Kg/M <sup>2</sup>	
รวมน้ำหนักที่กระทำในแต่ละ Node ที่กระทำในแนวตั้ง	$100 \times 6 \times 9/6 = 900$	Kg	
<b>แรงลม</b>			
แรงลมที่ ก.ท.ม. กำหนด	50	Kg/M <sup>2</sup>	
แรงลมที่กระทำในแนวตั้งจากกับหลังคา	$50 \times 12.5/45 = 13.88$	Kg/M <sup>2</sup>	
แรงลมที่ใช้ในการออกแบบ	15	Kg/M <sup>2</sup>	
รวมแรงลมที่กระทำในแต่ละ Node ในแนวตั้งจากกับแนวหลังคา	$15 \times 6 \times 1.54 = 138$	Kg	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีกรนำไปใช้

## น้ำหนักที่กระทำ

Span 15 M. ช่วงห่างระหว่างเสา 10 ช่วง

## น้ำหนักบรรทุกคงที่ ( Dead Load )

น้ำหนักแผ่นคลุมหลังคา	12.5	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของแป	20	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของโครงหลังคา	7	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของค้ำยัน	7.5	Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักบรรทุกคงที่	47	Kg/M <sup>2</sup>

## น้ำหนักบรรทุกจร ( Live Load )

น้ำหนักบรรทุกจร	50	Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนัก ( Dead Load + Live Load )	97	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักที่ใช้ในการออกแบบ	110	Kg/M <sup>2</sup>

รวมน้ำหนักที่กระทำในแต่ละ Node ที่กระทำในแนวตั้ง  $110 * 6 * 9 / 7 = 848$  Kg

## แรงลม

แรงลมที่ ก.ท.ม. กำหนด	50	Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่กระทำในแนวตั้งฉากกับหลังคา $50 * 12.5 / 45 = 13.88$	13.88	Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่ใช้ในการออกแบบ	15	Kg/M <sup>2</sup>

รวมแรงลมที่กระทำในแต่ละ Node ในแนวตั้งฉากกับแนวหลังคา  $15 * 6 * 1.28 = 116$  Kg

วิธีการและขั้นตอนการดำเนินการ

การกำหนดลักษณะของโครงสร้างที่ติดตั้งในตู้

ช่องห่างระหว่างเสา 20 เมตร

จำนวนช่องห่างระหว่างตู้ติดตั้ง.....	12 ช่อง
ระยะ .....	6 เมตร
ระยะห่างระหว่างปลายหลังคากับหัวเสา.....	1.5 เมตร
มุมความลาดเอียงของหลังคา .....	12.5 องศา
วัสดุผนังหลังคา ( กระเบื้องลอนคู่ ).....	12.5
น้ำหนักจร.....	50
แรงลม.....	50

ช่องห่างระหว่างเสา 20 เมตร

จำนวนช่องห่างระหว่างตู้ติดตั้ง.....	14 ช่อง
ระยะ .....	6 เมตร
ระยะห่างระหว่างปลายหลังคากับหัวเสา.....	1.5 เมตร
มุมความลาดเอียงของหลังคา.....	12.5 องศา
วัสดุผนังหลังคา ( กระเบื้องลอนคู่ ).....	12.5
น้ำหนักจร.....	50
แรงลม.....	50

เมื่อโครงสร้างมุลข้างคนแล้วก็นำไปหาแรงกระทำในแต่ละจุดของหลังคา

( ที่แป ) โดยแยกแรงกระทำออกเป็นแรงที่กระทำตามแนวแกน X และแกน Y

C

น้ำหนักที่กระทำ	
Span 20 M.	ช่วงห่างระหว่างเสา 10 ช่วง
<b>น้ำหนักบรรทุกคงที่ ( Dead Load )</b>	
น้ำหนักแผ่นคูลมหลังคา	12.5 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของแป	22.5 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของโครงหลังคา	12 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของค้ำยัน	10 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักบรรทุกคงที่	57 Kg/M <sup>2</sup>
<b>น้ำหนักบรรทุกจร ( Live Load )</b>	
น้ำหนักบรรทุกจร	50 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนัก ( Dead Load + Live Load )	107 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักที่ใช้ในการออกแบบ	110 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักที่กระทำในแต่ละ Node ที่กระทำในแนวตั้ง	$110 \times 6 \times 11.5 / 7 = 1084 \text{ Kg}$
<b>แรงลม</b>	
แรงลมที่ ก.ท.ม. กำหนด	50 Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่กระทำในแนวตั้งฉากกับหลังคา	$50 \times 12.5 / 45 = 13.88 \text{ Kg/M}^2$
แรงลมที่ใช้ในการออกแบบ	15 Kg/M <sup>2</sup>
รวมแรงลมที่กระทำในแต่ละ Node ในแนวตั้งฉากกับแนวหลังคา	$15 \times 6 \times 1.71 = 154.6 \text{ Kg}$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## น้ำหนักที่กระทำ

Span 20 M. ช่วงห่างระหว่างเสา 12 ช่วง

## น้ำหนักบรรทุกคงที่ ( Dead Load )

น้ำหนักแผ่นคูลุมหลังคา	12.5	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของแป	22.5	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของโครงหลังคา	12	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของค้ำยัน	10	Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักบรรทุกคงที่	57	Kg/M <sup>2</sup>

## น้ำหนักบรรทุกจร ( Live Load )

น้ำหนักบรรทุกจร	50	Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนัก ( Dead Load + Live Load )	107	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักที่ใช้ในการออกแบบ	110	Kg/M <sup>2</sup>

รวมน้ำหนักที่กระทำในแต่ละ Node ที่กระทำในแนวตั้ง  $110 * 6 * 11.5 / 8 = 948.75 \text{ Kg}$ 

## แรงลม

แรงลมที่ ก.ท.ม. กำหนด	50	Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่กระทำในแนวตั้งฉากกับหลังคา	$50 * 12.5 / 45 = 13.88$	Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่ใช้ในการออกแบบ	15	Kg/M <sup>2</sup>

รวมแรงลมที่กระทำในแต่ละ Node ในแนวตั้งฉากกับแนวหลังคา  $15 * 6 * 1.47 = 132.5 \text{ Kg}$

การกำหนดลักษณะของโครงสร้างติดตั้งไปให้

ช่วงห่างระหว่างเสา 25 เมตร

จำนวนช่วงห่างระหว่างลูกตั้ง.....	14 ช่วง
ระยะ .....	6 เมตร
ระยะห่างระหว่างปลายหลังคาด้วยหัวเสา.....	1.5 เมตร
มุมความลาดเอียงของหลังคา .....	12.5 องศา
วัสดุผนังหลังคา ( กระเบื้องลอนคู่ ).....	12.5
น้ำหนักจร.....	50
แรงลม.....	50

ช่วงห่างระหว่างเสา 25 เมตร

จำนวนช่วงห่างระหว่างลูกตั้ง.....	16 ช่วง
ระยะ .....	6 เมตร
ระยะห่างระหว่างปลายหลังคาด้วยหัวเสา.....	1.5 เมตร
มุมความลาดเอียงของหลังคา.....	12.5 องศา
วัสดุผนังหลังคา ( กระเบื้องลอนคู่ ).....	12.5
น้ำหนักจร.....	50
แรงลม.....	50

เมื่อใครขอมูลข้างตนแล้วจะนำไปหาแรงกระทำในแต่ละจุดของหลังคา

( ที่แป ) โดยแยกแรงกระทำออกเป็นแรงที่กระทำตามแนวแกน X และแกน Y

## น้ำหนักบรรทุกคงที่ ( Dead Load )

น้ำหนักแผ่นคลุมหลังคา	12.5	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของแป	22.5	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของ โครงหลังคา	17	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของค้ำยัน	10	Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักบรรทุกคงที่	62	Kg/M <sup>2</sup>

## น้ำหนักบรรทุกจร ( Live Load )

น้ำหนักบรรทุกจร	50	Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนัก ( Dead Load + Live Load )	112	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักที่ใช้ในการออกแบบ	115	Kg/M <sup>2</sup>

รวมน้ำหนักที่กระทำในแต่ละ Node ที่กระทำในแนวตั้ง  $115 \times 6 \times 14/8 = 1207.5 \text{ Kg}$

## แรงลม

แรงลมที่ ก.ท.ม. กำหนด	50	Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่กระทำในแนวตั้งฉากกับหลังคา	$50 \times 12.5/45 = 13.88$	Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่ใช้ในการออกแบบ	15	Kg/M <sup>2</sup>

รวมแรงลมที่กระทำในแต่ละ Node ในแนวตั้งฉากกับแนวหลังคา  $15 \times 6 \times 1.84 = 165.6 \text{ KGkg}$

น้ำหนักที่กระทำ		
Span 25 M.	ช่วงห่างระหว่างเสา 16 ช่วง	
<b>น้ำหนักบรรทุกคงที่ ( Dead Load )</b>		
น้ำหนักแผ่นคัลมหลังคา		12.5 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของแป		22.5 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของ โครงหลังคา		17 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของ ค้ำยัน		10 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักบรรทุกคงที่		62 Kg/M <sup>2</sup>
<b>น้ำหนักบรรทุกจร ( Live Load )</b>		
น้ำหนักบรรทุกจร		30 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนัก ( Dead Load + Live Load )		112 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักที่ใช้ในการออกแบบ		115 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักที่กระทำในแต่ละ Node ที่กระทำในแนวตั้ง		$115 \times 6 \times 14 / 9 = 1073.33 \text{ Kg}$

#### แรงลม

แรงลมที่ ก.ท.ม. กำหนด		50 Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่กระทำในแนวตั้งฉากกับหลังคา	$50 \times 12.5 / 45 = 13.88$	Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่ใช้ในการออกแบบ		15 Kg/M <sup>2</sup>
รวมแรงลมที่กระทำในแต่ละ Node ในแนวตั้งฉากกับแนวหลังคา	$15 \times 6 \times 1.610 = 144.9 \text{ Kg}$	

## วิธีการและขั้นตอนการดำเนินการ

การกำหนดลักษณะของโครงสร้างมีดังต่อไปนี้คือ

ช่วงห่างระหว่างเสา 30 เมตร

จำนวนช่วงห่างระหว่างลูกตั้ง.....	16 ช่วง
ระยะ.....	6 เมตร
ระยะห่างระหว่างปลายหลังคาถึงหัวเสา.....	1.5 เมตร
มุมความลาดเอียงของหลังคา.....	12.5 องศา
วัสดุผนังหลังคา ( กระเบื้องลอนคู่ ).....	12.5
น้ำหนักจร.....	50
แรงลม.....	50

ช่วงห่างระหว่างเสา 30 เมตร

จำนวนช่วงห่างระหว่างลูกตั้ง.....	16 ช่วง
ระยะ.....	6 เมตร
ระยะห่างระหว่างปลายหลังคาถึงหัวเสา.....	1.5 เมตร
มุมความลาดเอียงของหลังคา.....	12.5 องศา
วัสดุผนังหลังคา ( กระเบื้องลอนคู่ ).....	12.5
น้ำหนักจร.....	50
แรงลม.....	50

เมื่อโครงสร้างมูลฐานตนแล้วก็จะนำไปหาแรงกระทำในแต่ละจุดของหลังคา

( ที่แป ) โดยแยกแรงกระทำออกเป็นแรงที่กระทำตามแนวแกน X และแกน Y

<b>น้ำหนักที่กระทำ</b>	
Span 30 M.	ช่วงห่างระหว่างเสา 16 ช่วง
<b>น้ำหนักบรรทุกคงที่ ( Dead Load )</b>	
น้ำหนักแผ่นคูลมหลังคา	12.5 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของแป	22.5 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของ โครงหลังคา	22 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของ ค้ำยัน	10 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักบรรทุกคงที่	67 Kg/M <sup>2</sup>
<b>น้ำหนักบรรทุกจร ( Live Load )</b>	
น้ำหนักบรรทุกจร	50 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนัก (Dead Load + Live Load )	117 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักที่ใช้ในการออกแบบ	110 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักที่กระทำในแต่ละ Node ที่กระทำในแนวตั้ง	$120*6*16.5/9 = 1320$ Kg
<b>แรงแลม</b>	
แรงแลมที่ ก.ท.ม. กำหนด	50 Kg/M <sup>2</sup>
แรงแลมที่กระทำในแนวตั้งจากกับหลังคา	$50*12.5/45 = 13.88$ Kg/M <sup>2</sup>
แรงแลมที่ใช้ในการออกแบบ	15 Kg/M <sup>2</sup>
รวมแรงแลมที่กระทำในแต่ละ Node ในแนวตั้งจากกับแนวหลังคา	$15*6*1.93 = 173.94$ Kg

<b>น้ำหนักที่กระทำ</b>	
Span 30 M.	ช่วงห่างระหว่างเสา 18 ช่วง
<b>น้ำหนักบรรทุกคงที่ ( Dead Load )</b>	
น้ำหนักแผ่นคูลุมหลังคา	12.5 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของแป	22.5 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของโครงหลังคา	22 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของค้ำยัน	10 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักบรรทุกคงที่	67 Kg/M <sup>2</sup>
<b>น้ำหนักบรรทุกจร ( Live Load )</b>	
น้ำหนักบรรทุกจร	50 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนัก ( Dead Load + Live Load )	117 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักที่ใช้ในการออกแบบ	120 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักที่กระทำในแต่ละ Node ที่กระทำในแนวตั้ง	$120 * 6 * 16.5 / 10 = 1188 \text{ Kg}$

**แรงลม**

แรงลมที่ ก.ท.ม. กำหนด	50 Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่กระทำในแนวตั้งฉากกับหลังคา	$50 * 12.5 / 45 = 13.88 \text{ Kg/M}^2$
แรงลมที่ใช้ในการออกแบบ	15 Kg/M <sup>2</sup>
รวมแรงลมที่กระทำในแต่ละ Node ในแนวตั้งฉากกับแนวหลังคา	$15 * 6 * 1.71 = 154.61 \text{ Kg}$

## วิธีการและขั้นตอนการดำเนินการ

การกำหนดลักษณะของโครงสร้างมีดังต่อไปนี้

ช่วงห่างระหว่างเสา 35 เมตร

จำนวนช่วงห่างระหว่างลูกตั้ง.....	20 ช่วง
ระยะ BAY .....	6 เมตร
ระยะห่างระหว่างปลายหลังคาตีกับหัวเสา.....	1.5 เมตร
มุมความลาดเอียงของหลังคา .....	12.5 องศา
วัสดุผนังหลังคา ( กระเบื้องลอนคู่ ).....	12.5 kg/m <sup>2</sup>
น้ำหนักจร.....	50 ท
แรงลม.....	50 ท

ช่วงห่างระหว่างเสา 35 เมตร

จำนวนช่วงห่างระหว่างลูกตั้ง.....	22 ช่วง
ระยะ .....	6 เมตร
ระยะห่างระหว่างปลายหลังคาตีกับหัวเสา.....	1.5 เมตร
มุมความลาดเอียงของหลังคา.....	12.5 องศา
วัสดุผนังหลังคา ( กระเบื้องลอนคู่ ).....	12.5 kg/m <sup>2</sup>
น้ำหนักจร.....	50 ท
แรงลม.....	50 ท

เมื่อใครขอมูลข้างต้นแล้วก็จะนำไปหาแรงกระทำในแต่ละจุดของหลังคา

( ที่แป ) โดยแยกแรงกระทำออกเป็นแรงที่กระทำตามแนวแกน X และแกน Y

น้ำหนักที่กระทำ		
Span 35 M.	ช่วงห่างระหว่างเสา 20 ช่วง	
<b>น้ำหนักบรรทุกคงที่ ( Dead Load )</b>		
น้ำหนักแผ่นคานหลังคา		12.5 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของแป		22.5 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของ โครงหลังคา		25 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของ ค้ำยัน		12 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักบรรทุกคงที่		72 Kg/M <sup>2</sup>
<b>น้ำหนักบรรทุกจร ( Live Load )</b>		
น้ำหนักบรรทุกจร		50 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนัก ( Dead Load + Live Load )		122 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักที่ใช้ในการออกแบบ		125 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักที่กระทำในแต่ละ Node ที่กระทำในแนวตั้ง	$125 * 6 * 19 / 11 = 1295$	Kg

**แรงลม**

แรงลมที่ ก.ท.ม. กำหนด		50 Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่กระทำในแนวตั้งจากกับหลังคา	$50 * 12.5 / 45 = 13.88$	Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่ใช้ในการออกแบบ		15 Kg/M <sup>2</sup>
รวมแรงลมที่กระทำในแต่ละ Node ในแนวตั้งจากกับแนวหลังคา	$15 * 6 * 1.80 = 162.34$	Kg

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

น้ำหนักที่กระทำ	
Span 35 M.	ช่วงห่างระหว่างเสา 22 ช่วง
<b>น้ำหนักบรรทุกคงที่ ( Dead Load )</b>	
น้ำหนักแผ่นคลุมหลังคา	12.5 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของแป	22.5 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของ โครงหลังคา	25 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของค้ำยัน	12 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักบรรทุกคงที่	72 Kg/M <sup>2</sup>
<b>น้ำหนักบรรทุกจร ( Live Load )</b>	
น้ำหนักบรรทุกจร	50 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนัก (Dead Load + Live Load )	122 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักที่ใช้ในการออกแบบ	125 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักที่กระทำในแต่ละ Node ที่กระทำในแนวตั้ง	$125 * 6 * 19 / 12 = 1187.5 \text{ Kg}$

**แรงลม**

แรงลมที่ ก.ท.ม. กำหนด	50 Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่กระทำในแนวตั้งฉากกับหลังคา	$50 * 12.5 / 45 = 13.88 \text{ Kg/M}^2$
แรงลมที่ใช้ในการออกแบบ	15 Kg/M <sup>2</sup>
รวมแรงลมที่กระทำในแต่ละ Node ในแนวตั้งฉากกับแนวหลังคา	$15 * 6 * 1.63 = 147.58 \text{ Kg}$

วิธีการและขั้นตอนการดำเนินการ

การกำหนดลักษณะของโครงสร้างมีดังต่อไปนี้คือ

ช่วงห่างระหว่างเสา 40 เมตร

จำนวนช่วงห่างระหว่างลูกตั้ง.....	24 ช่วง
ระยะ .....	6 เมตร
ระยะห่างระหว่างปลายหลังคาถึงหัวเสา.....	1.5 เมตร
มุมความลาดเอียงของหลังคา .....	12.5 องศา
วัสดุผนังหลังคา ( กระเบื้องลอนคู่ ).....	12.5
น้ำหนักจร.....	50
แรงลม.....	50

ช่วงห่างระหว่างเสา 40 เมตร

จำนวนช่วงห่างระหว่างลูกตั้ง.....	26 ช่วง
ระยะ .....	6 เมตร
ระยะห่างระหว่างปลายหลังคาถึงหัวเสา.....	1.5 เมตร
มุมความลาดเอียงของหลังคา.....	12.5 องศา
วัสดุผนังหลังคา ( กระเบื้องลอนคู่ ).....	12.5
น้ำหนักจร.....	50
แรงลม.....	50

เมื่อใครขอมูลข้างต้นแล้วก็นำไปหาแรงกระทำในแต่ละจุดของหลังคา

( ที่แป ) โดยแยกแรงกระทำออกเป็นแรงที่กระทำตามแนวแกน X และแกน Y

## น้ำหนักที่กระทำ

Span 40 M. ช่วงห่างระหว่างเสา 24 ช่วง

## น้ำหนักบรรทุกคงที่ ( Dead Load )

น้ำหนักแผ่นคัลมหลังคา	12.5	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของแป	22.5	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของ โครงหลังคา	27	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของ ค้ำยัน	15	Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักบรรทุกคงที่	77	Kg/M <sup>2</sup>

## น้ำหนักบรรทุกจร ( Live Load )

น้ำหนักบรรทุกจร	50	Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนัก (Dead Load + Live Load )	127	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักที่ใช้ในการออกแบบ	130	Kg/M <sup>2</sup>

รวมน้ำหนักที่กระทำในแต่ละ Node ที่กระทำในแนวตั้ง  $130 \times 6 \times 21.5 / 13 = 1290 \text{ Kg}$ 

## แรงลม

แรงลมที่ ก.ท.ม. กำหนด	50	Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่กระทำในแนวตั้งฉากกับหลังคา	$50 \times 12.5 / 45 = 13.88$	Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่ใช้ในการออกแบบ	15	Kg/M <sup>2</sup>

รวมแรงลมที่กระทำในแต่ละ Node ในแนวตั้งฉากกับแนวหลังคา  $15 \times 6 \times 1.71 = 154.6 \text{ Kg}$

<b>น้ำหนักที่กระทำ</b>	
Span 40 M.	ช่วงห่างระหว่างเสา 26 ช่วง
<b>น้ำหนักบรรทุกคงที่ ( Dead Load )</b>	
น้ำหนักแผ่นคูลมหลังคา	12.5 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของแป	22.5 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของ โครงหลังคา	27 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของ ค้ำยัน	15 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักบรรทุกคงที่	77 Kg/M <sup>2</sup>
<b>น้ำหนักบรรทุกจร ( Live Load )</b>	
น้ำหนักบรรทุกจร	50 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนัก (Dead Load + Live Load )	127 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักที่ใช้ในการออกแบบ	130 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักที่กระทำในแต่ละ Node ที่กระทำในแนวตั้ง	$130 * 6 * 21.5 / 14 = 1197.8 \text{ Kg}$

**แรงลม**

แรงลมที่ ก.ท.ม. กำหนด	50 Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่กระทำในแนวตั้งฉากกับหลังคา	$50 * 12.5 / 45 = 13.88 \text{ Kg/M}^2$
แรงลมที่ใช้ในการออกแบบ	15 Kg/M <sup>2</sup>
รวมแรงลมที่กระทำในแต่ละ Node ในแนวตั้งฉากกับแนวหลังคา	$15 * 6 * 1.58 = 142.7 \text{ Kg}$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## วิธีการและขั้นตอนการดำเนินการ

การกำหนดลักษณะของโครงสร้างมีดังต่อไปนี้คือ

ช่วงห่างระหว่างเสา 45 เมตร

จำนวนช่วงห่างระหว่างลูกตั้ง.....	28 ช่วง
ระยะ .....	6 เมตร
ระยะห่างระหว่างปลายหลังคาถึงหัวเสา.....	1.5 เมตร
มุมความลาดเอียงของหลังคา .....	12.5 องศา
วัสดุผนังหลังคา ( กระเบื้องลอนคู่ ).....	12.5
น้ำหนักจร.....	50
แรงลม.....	50

ช่วงห่างระหว่างเสา 45 เมตร

จำนวนช่วงห่างระหว่างลูกตั้ง.....	30 ช่วง
ระยะ .....	6 เมตร
ระยะห่างระหว่างปลายหลังคาถึงหัวเสา.....	1.5 เมตร
มุมความลาดเอียงของหลังคา.....	12.5 องศา
วัสดุผนังหลังคา ( กระเบื้องลอนคู่ ).....	12.5
น้ำหนักจร.....	50
แรงลม.....	50

เมื่อโครงสร้างขางต้นแล้วก็จะนำไปหาแรงกระทำในแต่ละจุดของหลังคา

( ที่แป ) โดยแยกแรงกระทำออกเป็นแรงที่กระทำตามแนวแกน X และแกน Y

น้ำหนักที่กระทำ			
Span 45 M.	ช่วงห่างระหว่างเสา 28 ช่วง		
<b>น้ำหนักบรรทุกคงที่ ( Dead Load )</b>			
น้ำหนักแผ่นคูลมหลังคา		12.5	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของแป		27.5	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของ โครงหลังคา		27	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของ ค้ำยัน		15	Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักบรรทุกคงที่		82	Kg/M <sup>2</sup>
<b>น้ำหนักบรรทุกจร ( Live Load )</b>			
น้ำหนักบรรทุกจร		50	Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนัก (Dead Load + Live Load )		132	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักที่ใช้ในการออกแบบ		135	Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักที่กระทำในแต่ละ Node ที่กระทำในแนวตั้ง		$135 \times 6 \times 24 / 15 = 1296$	Kg

**แรงลม**

แรงลมที่ ก.ท.ม. กำหนด		50	Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่กระทำในแนวตั้งฉากกับหลังคา	$50 \times 12.5 / 45 = 13.88$		Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่ใช้ในการออกแบบ		15	Kg/M <sup>2</sup>
รวมแรงลมที่กระทำในแต่ละ Node ในแนวตั้งฉากกับแนวหลังคา	$15 \times 6 \times 1.65 = 148.5$		Kg

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

<b>น้ำหนักที่กระทำ</b>			
Span 45 M. ช่วงห่างระหว่างเสา 30 ช่วง			
<b>น้ำหนักบรรทุกคงที่ ( Dead Load )</b>			
น้ำหนักแผ่นคูลุมหลังคา		12.5	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของแป		27.5	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของโครงหลังคา		27	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของค้ำยัน		15	Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักบรรทุกคงที่		82	Kg/M <sup>2</sup>
<b>น้ำหนักบรรทุกจร ( Live Load )</b>			
น้ำหนักบรรทุกจร		50	Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนัก ( Dead Load + Live Load )		132	Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักที่ใช้ในการออกแบบ		135	Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักที่กระทำในแต่ละ Node ที่กระทำในแนวตั้ง		135*6*24/16 = 1215 Kg	

**แรงลม**

แรงลมที่ ก.ท.ม. กำหนด		50	Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่กระทำในแนวตั้งจากกับหลังคา	$50*12.5/45 = 13.88$		Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่ใช้ในการออกแบบ		15	Kg/M <sup>2</sup>
รวมแรงลมที่กระทำในแต่ละ Node ในแนวตั้งจากกับแนวหลังคา	$15*6*1.54 = 138.6$		Kg

วิธีการและขั้นตอนการดำเนินการ

การกำหนดลักษณะของโครงสร้างมีดังต่อไปนี้คือ

ช่วงห่างระหว่างเสา 50 เมตร

จำนวนช่วงห่างระหว่างลูกตั้ง.....	32 ช่วง
ระยะ .....	6 เมตร
ระยะห่างระหว่างปลายหลังคาถึงหัวเสา.....	1.5 เมตร
มุมความลาดเอียงของหลังคา .....	12.5 องศา
วัสดุหลังคา ( กระเบื้องลอนคู่ ).....	12.5
น้ำหนักจร.....	50
แรงลม.....	50

ช่วงห่างระหว่างเสา 50 เมตร

จำนวนช่วงห่างระหว่างลูกตั้ง.....	34 ช่วง
ระยะ .....	6 เมตร
ระยะห่างระหว่างปลายหลังคาถึงหัวเสา.....	1.5 เมตร
มุมความลาดเอียงของหลังคา.....	12.5 องศา
วัสดุหลังคา ( กระเบื้องลอนคู่ ).....	12.5
น้ำหนักจร.....	50
แรงลม.....	50

เมื่อโครงสร้างอยู่ข้างคนแล้วก็จะนำไปหาแรงกระทำในแต่ละจุดของหลังคา

( ที่แป ) โดยแยกแรงกระทำออกเป็นแรงที่กระทำตามแนวแกน X และแกน Y

น้ำหนักที่กระทำ	
Span 50 M.	ช่วงห่างระหว่างเสา 32 ช่วง
<b>น้ำหนักบรรทุกคงที่ ( Dead Load )</b>	
น้ำหนักแผ่นคลุมหลังคา	12.5 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของแป	27.5 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของ โครงหลังคา	27 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของ ค้ำยัน	20 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักบรรทุกคงที่	87 Kg/M <sup>2</sup>
<b>น้ำหนักบรรทุกจร ( Live Load )</b>	
น้ำหนักบรรทุกจร	50 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนัก ( Dead Load + Live Load )	137 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักที่ใช้ในการออกแบบ	140 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักที่กระทำในแต่ละ Node ที่กระทำในแนวตั้ง	$140 * 6 * 26.5 / 17 = 1309.41 \text{ Kg}$

**แรงลม**

แรงลมที่ ก.ท.ม. กำหนด	50 Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่กระทำในแนวตั้งฉากกับหลังคา	$50 * 12.5 / 45 = 13.88 \text{ Kg/M}^2$
แรงลมที่ใช้ในการออกแบบ	15 Kg/M <sup>2</sup>
รวมแรงลมที่กระทำในแต่ละ Node ในแนวตั้งฉากกับแนวหลังคา	$15 * 6 * 1.61 = 145 \text{ Kg}$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

น้ำหนักที่กระทำ	
Span 50 M.	ช่วงห่างระหว่างเสา 34 ช่วง
<b>น้ำหนักบรรทุกคงที่ ( Dead Load )</b>	
น้ำหนักแผ่นคลุมหลังคา	12.5 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของแป	27.5 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของโครงหลังคา	27 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักของค้ำยัน	20 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักบรรทุกคงที่	87 Kg/M <sup>2</sup>
<b>น้ำหนักบรรทุกจร ( Live Load )</b>	
น้ำหนักบรรทุกจร	50 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนัก ( Dead Load + Live Load )	137 Kg/M <sup>2</sup>
น้ำหนักที่ใช้ในการออกแบบ	140 Kg/M <sup>2</sup>
รวมน้ำหนักที่กระทำในแต่ละ Node ที่กระทำในแนวตั้ง	$140 \times 0.265 / 18 = 1236.66 \text{ Kg}$

**แรงลม**

แรงลมที่ ก.ท.ม. กำหนด	50 Kg/M <sup>2</sup>
แรงลมที่กระทำในแนวตั้งจากกับหลังคา	$50 \times 12.5 / 45 = 13.88 \text{ Kg/M}^2$
แรงลมที่ใช้ในการออกแบบ	15 Kg/M <sup>2</sup>
รวมแรงลมที่กระทำในแต่ละ Node ในแนวตั้งจากกับแนวหลังคา	$15 \times 0.151 = 136.5 \text{ Kg}$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Span 5 M.		Structural Steel Sections (Kg)			
		Circular	Rectangular	Channel	Angle
Pratt	@ 4	60.3	69.5	176.1	60.8
Howe	@ 4	53.9	62.3	172.1	54.4
GRT-Pratt	@ 4	100.0	110.9	197.5	99.6
GRT-Howe	@ 4	92.7	109.2	174.3	89.6
Pratt	@ 6	59.1	79.9	198.7	56.6
Howe	@ 6	56.9	58.2	186.1	48.3
GRT-Pratt	@ 6	139.2	148.8	195.8	139.3
GRT-Howe	@ 6	126.1	127.2	207.4	116.7

GRT = Gable Roof Truss

Span 10 M.		Structural Steel Sections (Kg)			
		Circular	Rectangular	Channel	Angle
Pratt	@ 6	233.0	304.0	512.0	262.7
Howe	@ 6	186.0	188.2	332.0	198.7
GRT-Pratt	@ 6	357.3	406.5	358.1	387.2
GRT-Howe	@ 6	294.7	300.3	343.2	316.4
Pratt	@ 8	215.0	193.0	370.0	201.2
Howe	@ 8	196.9	201.2	325.2	174.6
GRT-Pratt	@ 8	405.3	400.9	468.2	445.6
GRT-Howe	@ 8	339.8	302.5	410.2	305.7

GRT = Gable Roof Truss

หมายเหตุ ข้อมูลทางคนใช้ใดโดยที่คงอยู่ภายในขอบเขตทางคนแล้วเท่านั้น

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Span 15 M.			Structural Steel Sections (Kg)			
			Circular	Rectangular	Channel	Angle
Pratt	@	10	468.5	491.0	757.0	534.5
Howe	@	10	313.0	376.0	531.0	395.7
GRT-Pratt	@	10	692.8	749.5	757.7	616.6
GRT-Howe	@	10	564.7	650.6	820.4	630.9
Pratt	@	12	586.0	578.3	732.0	600.1
Howe	@	12	483.0	485.4	556.0	542.0
CRT-Pratt	@	12	775.2	888.5	913.3	881.6
GRT-Howe	@	12	645.4	682.0	839.7	734.2

Grt = Gable Roof Truss

Span 20 M.			Structural Steel Sections (Kg)			
			Circular	Rectangular	Channel	Angle
Pratt	@	12	967.0	934.0	1284.0	1154.4
Howe	@	12	896.0	864.0	926.0	925.5
GRT-Pratt	@	12	1276.1	1371.6	1810.9	1389.4
GRT-Pratt	@	12	1103.2	1102.4	1327.0	1103.9
Pratt	@	14	—	—	—	—
Howe	@	14	900.0	869.0	928.0	924.2
GRT-Pratt	@	14	1376.8	1329.5	1679.4	1392.2
GRT-Howe	@	14	1196.1	1137.7	1363.3	1145.1

Grt = Gable Roof Truss

หมายเหตุ

ข้อมูลข้างต้นนี้ใช้ได้โดยที่คงอยู่ภายในขอบเขตทางคนแล้วเท่านั้น

Span 25 M.			Structural Steel Sections (Kg)			
			Circular	Rectangular	Channel	Angle
Pratt	@	14	2068.0	1878.0	2265.0	2324.4
Howe	@	14	1474.0	1468.0	1537.0	1625.7
GRT-Pratt	@	14	2135.0	2306.9	2839.7	2327.7
GRT-Howe	@	14	1836.9	1826.9	2162.6	1816.0
Pratt	@	16	1535.0	1749.0	2066.0	1826.9
Howe	@	16	1460.0	1444.0	1578.0	1440.2
GRT-Pratt	@	16	2087.9	2283.5	2819.6	2387.2
GRT-Howe	@	16	1784.0	1953.2	2220.5	1829.0

GRT = Gable Roof Truss

Span 30 M.			Structural Steel Sections (Kg)			
			Circular	Rectangular	Channel	Angle
Pratt	@	16	2236.0	2749.0	3142.0	3308.8
Howe	@	16	2327.0	2350.0	2622.0	2380.3
GRT-Pratt	@	16	2370.3	2493.3	3098.6	3146.8
GRT-Howe	@	16	1950.2	2006.3	2163.1	2110.0
Pratt	@	18	2401.0	2758.0	3507.0	3110.0
Howe	@	18	2433.0	2422.0	2910.0	2470.6
GRT-Pratt	@	18	3021.0	3341.2	3817.2	3905.4
GRT-Howe	@	18	2854.4	2808.0	2222.0	2728.8

GRT = Gable Roof Truss

หมายเหตุ

ข้อมูลข้างต้นนี้ใช้ได้โดยที่ตองอยู่ในขอบเขตงานที่ตนแล้วเท่านั้น

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Span 35 M.			Structural Steel Sections (Kg)			
			Circular	Rectangular	Channel	Angle
Pratt	@	20	6428.7	5727.5	—	7499.6
Howe	@	20	—	—	—	—
GRT-Pratt	@	20	3748.0	5462.0	5254.0	4403.7
GRT-Howe	@	20	3757.0	4483.0	4323.0	3838.6
Pratt	@	22	4200.0	3758.7	4912.5	4688.7
Howe	@	22	3527.0	3335.0	3827.0	3310.6
GRT-Pratt	@	22	3863.0	3981.0	4997.5	4550.2
GRT-Howe	@	22	4049.0	3773.0	9387.5	3824.6

GRT = Gable Roof Truss

Span 40 M.			Structural Steel Sections (Kg)			
			Circular	Rectangular	Channel	Angle
Pratt	@	24	7153.0	7173.0	7878.0	7134.0
Howe	@	24	6328.0	6338.0	6466.0	5835.6
GRT-Pratt	@	24	6380.0	5828.0	7216.0	6667.3
GRT-Howe	@	24	5278.0	5416.0	5915.0	5427.2
Pratt	@	26	4430.0	5099.0	6635.0	5521.9
Howe	@	26	4506.0	4503.0	6217.0	6455.7
GRT-Pratt	@	26	7087.0	7032.0	8355.0	7097.5
GRT-Howe	@	26	6199.0	5876.0	6019.0	5766.2

GRT = Gable Roof Truss

หมายเหตุ ข้อมูลข้างต้นนี้ใช้ได้โดยต้องอยู่ภายในขอบเขตแล้ว เท่านั้น

Span 45 M.			Structural Steel Sections (Kg)			
			Circular	Rectangular	Channel	Angle
Pratt	@	28	7122.0	9212.0	10095.0	8643.5
Howe	@	28	7343.0	6727.0	7617.0	7217.8
GRT-Pratt	@	28	8762.0	8761.0	11082.0	9762.7
GRT-Howe	@	28	7382.0	7468.0	7635.0	7488.9
Pratt	@	30	7304.0	8087.0	9645.0	9060.2
Howe	@	30	6542.0	6961.0	7167.0	6665.3
GRT-Pratt	@	30	6256.0	7578.0	9459.0	8238.8
GRT-Howe	@	30	6855.0	6725.0	9342.0	6800.0

GRT = Gable Roof Truss

Span 50 M.			Structural Steel Sections (Kg)			
			Circular	Rectangular	Channel	Angle
Pratt	@	32	10073.0	9760.0	15606.0	12353.8
Howe	@	32	9158.0	9943.0	13149.0	9626.4
GRT-Pratt	@	32	10171.8	11452.0	15014.0	11335.7
GRT-Howe	@	32	9018.7	10568.0	11043.0	10362.7
Pratt	@	34	10715.0	11784.0	15171.0	12453.2
Howe	@	34	9290.0	9537.0	13253.0	9846.1
GRT-Pratt	@	34	10327.6	11873.0	15327.0	11742.0
GRT-Howe	@	34	8119.9	9619.0	9460.0	9142.5

GRT = Gable Roof Truss

หมายเหตุ ข้อมูลข้างบนนี้ใช้ได้โดยที่ตองอยู่ภายในขอบเขตแถวเท่านั้น

Result	Span =	5 M.
Pattern Of Structure	Howe	@ = 6
Weight Of Structure	48.3 Kg	
Detail Of Each Members		
Upper Chord	L 40*40*3	
Lower Chord	L 40*40*3	
Vertical	L 40*40*3	
Diagonal	L 40*40*3	
Result	Span =	10 M.
Pattern Of Structure	Howe	@ = 8
Weight Of Structure	174.6 Kg	
Detail Of Each Members		
Upper Chord	L 45*45*5	
Lower Chord	L 60*60*5	
Vertical	L 40*40*5	
Diagonal	L 50*50*5	
Result	Span =	15 M.
Pattern Of Structure	Howe	@ = 10
Weight Of Structure	313 Kg	
Detail Of Each Members		
Upper Chord	o 32 t = 2.6	
Lower Chord	o 80 t = 3.2	
Vertical	o 50 t = 2.9	
Diagonal	o 65 t = 3.2	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Result	Span =	20 M.
Pattern Of Structure	Howe	@ = 12
Weight Of Structure	864.4 Kg	
Detail Of Each Members		
Upper Chord	125*75*3.2	
Lower Chord	125*75*4	
Vertical	75*45*3.2	
Diagonal	125*75*3.2	
Result	Span =	25 M.
Pattern Of Structure	Howe	@ = 16
Weight Of Structure	1440.2 Kg	
Detail Of Each Members		
Upper Chord	2 L 70*70*6	
Lower Chord	2 L 90*90*6	
Vertical	2 L 45*45*5	
Diagonal	2 L 65*65*6	
Result	Span =	30 M.
Pattern Of Structure	GRT-Howe	@ = 16
Weight Of Structure	1950 Kg	
Detail Of Each Members		
Upper Chord	o 174 t = 5	
Lower Chord	o 200 t = 5	
Vertical	o 100 t = 4.5	
Diagonal	o 100 t = 3.6	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Result	Span =	35 M.
Pattern Of Structure	Howe	@ = 22
Weight Of Structure	3310 Kg	
Detail Of Each Members		
Upper Chord	2 L 75*75*9	
Lower Chord	2 L 90*90*10	
Vertical	2 L 60*60*5	
Diagonal	2 L 90*90*6	
Result	Span =	40 M.
Pattern Of Structure	Pratt	@ = 26
Weight Of Structure	4430 Kg	
Detail Of Each Members		
Upper Chord	o 200 t = 5	
Lower Chord	o 200 t = 6	
Vertical	o 100 t = 3.6	
Diagonal	o 100 t = 4.5	
Result	Span =	45 M.
Pattern Of Structure	GRT-Pratt	@ = 30
Weight Of Structure	6256 Kg	
Detail Of Each Members		
Upper Chord	o 225 t = 6	
Lower Chord	o 225 t = 6	
Vertical	o 100 t = 3.36	
Diagonal	o 150 t = 4.5	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Result	Span =	50 M.
Pattern Of Structure	GRT-Howe	@ = 34
Weight Of Structure	8119.9 Kg	
Detail Of Each Members		
Upper Chord	o 267.4 t = 8	
Lower Chord	o 267.4 t = 8	
Vertical	o 150 t = 4.5	
Diagonal	o 100 t = 4.5	

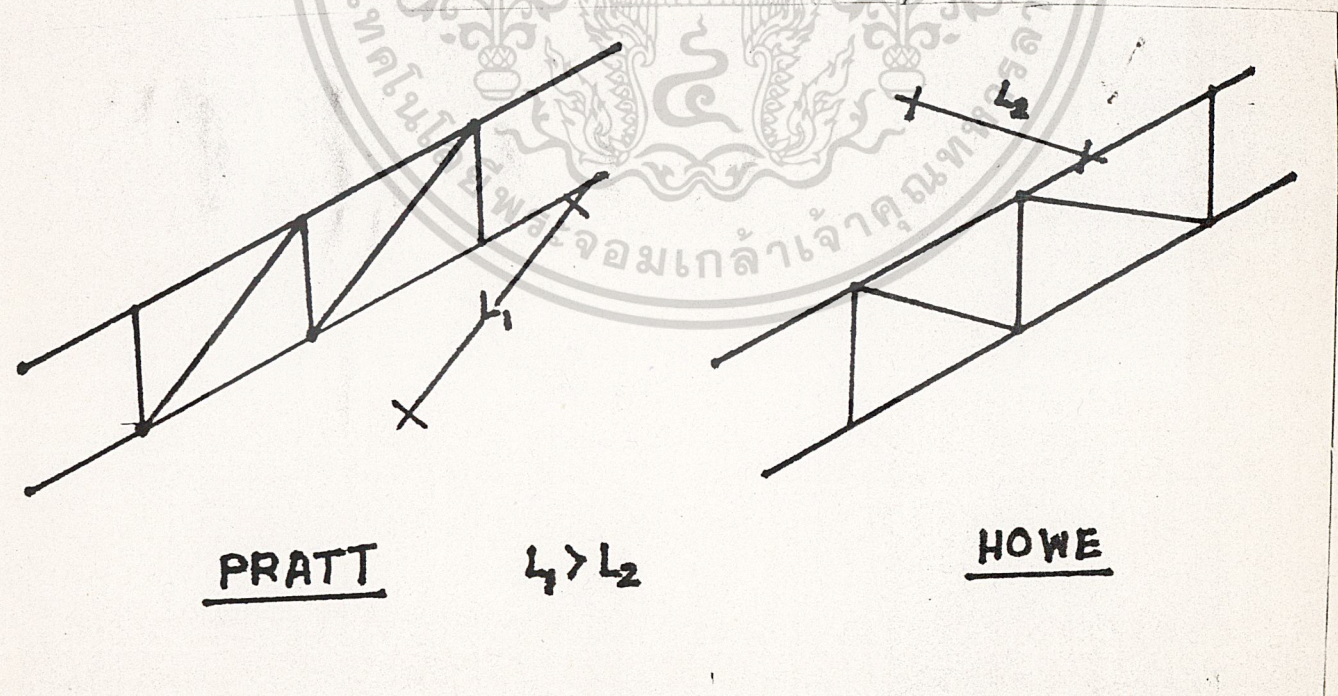


เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## ข้อสังเกตและประโยชน์การนำไปใช้จากงานวิจัย

1). หากพิจารณาถึงลักษณะของ โครงหลังคาโครงถักโดยส่วนในของงานวิจัยฉบับนี้ แล้วสามารถที่จะแบ่งเป็น 2 ลักษณะด้วยกันดังต่อไปนี้คือ Pratt , Howe ซึ่งลักษณะของโครงหลังคาโครงถักแบบ Pratt นั้นจะมีลักษณะดังต่อไปนี้คือ ส่วนที่เป็นจันทัน ( Upper Chord ) จะเป็นส่วนที่จะต้องรับแรงอัด และส่วนที่เป็นช่อ ( Lower Chord ) จะเป็นส่วนที่จะต้องรับแรงดึง และส่วนที่เป็นลูกตั้ง ( Vertical ) จะเป็นส่วนที่จะต้องรับแรงอัด และส่วนที่เป็นตัวทะแยง ( Diagonal ) จะเป็นส่วนที่จะต้องรับแรงดึงเป็นเสียส่วนใหญ่ และโครงหลังคาโครงถักแบบ Howe นั้นจะมีลักษณะของโครงหลังคาโครงถักมีดังต่อไปนี้คือ ส่วนที่เป็นจันทัน ( Upper Chord ) จะเป็นส่วนที่จะต้องรับแรงอัด และส่วนที่เป็นช่อ ( Lower Chord ) จะเป็นส่วนที่จะต้องรับแรงดึงและส่วนที่เป็นลูกตั้ง ( Vertical ) จะเป็นส่วนที่จะต้องรับแรงดึงและส่วนที่เป็นตัวทะแยง ( Diagonal ) จะเป็นส่วนที่จะต้องรับแรงอัด

2). เมื่อพิจารณาถึงส่วนของ โครงหลังคาโครงถักในส่วนที่เป็นตัวทะแยง ( Diagonal ) แล้ว ในงานวิจัยฉบับนี้ซึ่งเป็นโครงหลังคาโครงถักที่มีความลาดชันนั้นก็แสดงให้เห็นว่า ความยาวรวมของตัวทะแยง ( Diagonal ) ของโครงหลังคาโครงถักแบบ Pratt นั้นมีความยาวรวมของของตัวทะแยงที่มากกว่าความยาวรวมของตัวทะแยง ( Diagonal ) ของโครงหลังคาโครงถักแบบ Howe ดังแสดงให้เห็นดังรูปข้างใต้



3). โครงหลังคาโครงถักแบบ Pratt นั้นเป็นส่วนที่เป็นตัวทะแยง ( Diagonal ) ซึ่งจะต้องรับแรงดึงที่มีความยาวที่มากกว่าตัวทะแยง ( Diagonal ) ของโครงหลังคาโครงถักแบบ Howe ซึ่งจะแสดงให้เห็นถึงความเหมาะสมทางด้านโครงสร้างและการออกแบบให้เป็นในส่วนที่ต้องรับรับแรงดึงเพราะความยาวที่เพิ่มขึ้นนั้นจะไม่ค่อยมีผลต่อการออกแบบให้มีการเลือกหน้าตัดขนาดที่ใหญ่ขึ้นแต่ประการใดอันเนื่องมาจากความยาวที่เพิ่มขึ้นของ ( Diagonal ) แต่ถ้าหากเป็นส่วนที่จะต้องรับแรงอัดเสียแล้วความยาวที่เพิ่มมากขึ้นนั้นจะมีผลอย่างมากต่อการออกแบบและในขณะเดียวกัน โครงหลังคาโครงถักแบบ Howe ซึ่งชิ้นส่วนตัวทะแยง ( Diagonal ) นั้นมีความยาวน้อยกว่าแบบ Pratt จะต้องออกแบบเป็นส่วนที่จะต้องรับแรงอัด ซึ่งทำให้ได้หน้าตัดที่ไม่ใหญ่จนเกินไปเพราะมีความยาวที่น้อยกว่า แต่หากว่าเป็นชิ้นส่วนที่มีความยาวมากกว่าที่ต้องรับแรงอัดเสียแล้วก็จะทำให้ต้องเลือกหน้าตัดที่ใหญ่กว่า

4). จากรายงานจะแสดงให้เห็นว่าโครงหลังคาโครงถักที่มีการแบ่งช่วงระหว่างลูกตั้ง ( Vertical ) ที่มากขึ้นจะทำให้แรงกระทำในแต่ละส่วนของโครงหลังคาโครงถักมีค่าของแรงในแต่ละชั้นส่วนมีค่าลดลง ซึ่งจะมีผลต่อการเลือกขนาดของหน้าตัดที่จะมีขนาดเล็กลงไปด้วย แต่ก็มีบางที่บางครั้งหรือบางกรณีเช่นว่ามีโครงหลังคาโครงถักที่มีการแบ่งช่วงระหว่างลูกตั้ง ( Vertical ) ให้มากขึ้นและแรงในแต่ละส่วนของโครงหลังคาโครงถักก็มีค่าลดลงเช่นกัน แต่เมื่อผลหลังจากการออกแบบออกมาแล้วกลับทำให้โครงหลังคาโครงถักนั้นมีน้ำหนักรวมทั้งโครงหลังคา มีค่ามากกว่าโครงหลังคาที่มีการแบ่งช่วงระหว่างลูกตั้งที่น้อยกว่า ก็เพราะว่าการเลือกโครงหลังคาที่มีการแบ่งช่วงระหว่างลูกตั้งมากขึ้นลดแรงในแต่ละชั้นส่วนของโครงหลังคาได้ก็จริง แต่ความยาวรวมของโครงหลังคาย่อมมากขึ้น แต่การลดลงของแรงในแต่ละชั้นส่วนของโครงหลังคาได้ก็ใช้ว่าจะเป็นการลดขนาดหน้าตัดไปได้เสียทุกกรณีไป เพราะว่าแรงที่ลดลงไม่มากพอที่จะเป็นการลดขนาดหน้าตัดไปได้เสียทุกกรณีไป เพราะว่าที่ลดลงไม่มากพอที่จะเป็นการลดขนาดหน้าตัดได้ เพราะว่าหน้าตัดของวัสดุจะมีขนาดที่กำหนดให้โดยมีขนาดแบ่งเป็นช่วงๆดังแสดงผลในผลงานวิจัยของช่วงห่างระหว่างเสา 15 , 20 เมตร.

5). หากพิจารณาถึงลักษณะของโครงหลังคาโครงถักของงานวิจัยฉบับนี้แล้วจะสามารถแบ่งลักษณะของโครงหลังคาออกเป็น 2 พวกใหญ่ด้วยกันคือ พวกที่ 1. ได้แก่ Pratt , Howe และพวกที่ 2. ได้แก่ Gable roof Truss-Pratt และ Gable Roof Truss-Howe ซึ่งลักษณะของพวกที่ 2. นี้เป็นแบบที่ได้รับความนิยมได้รับการออกแบบโครงหลังคาแบบนี้เป็นจำนวนมากซึ่งย่อมแสดงให้เห็นว่าพวกที่ 2. นี้ย่อมมีความประหยัดมากกว่าพวกแรก ( แต่ก็เชื่อว่าพวกแรกจะไม่ได้ได้รับความนิยมหรือไม่มีวิศวกรเลือกใช้เลยไม่ก็ยิ่งพอเห็นได้บ้าง ) แต่จากผลงานวิจัยในฉบับนี้ก็แสดงให้เห็นว่าลักษณะของพวกที่ 1. นี้มีความประหยัดมากกว่าดังแสดงให้เห็นปรากฏในงานวิจัยฉบับนี้อาจเป็นเพราะว่างานวิจัยฉบับนี้ได้กำหนดให้ความยาวของลูกตั้ง ( Vertical ) มีค่ามากเกินไปซึ่งมีค่าเท่ากับ  $L/15$  โดยที่  $L$  เท่ากับ ระยะห่างระหว่างเสา ซึ่งค่าดังกล่าวนี้เป็นค่าที่ทำให้ความยาวของลูกตั้งมีความยาวที่มากเกินไปจนเกินไป ซึ่งค่าที่ควรนำมาใช้ควรที่จะมีค่าความยาวของลูกตั้งน้อยกว่านี้ก็จะทำให้โครงหลังคาพวกที่ 2. มีความประหยัดมากขึ้นก็ได้



บรรณานุกรม

1. การออกแบบโครงสร้างไม้และเหล็ก  
สนั่น เจริญเฒ่า วินิต ช่อวิเชียร
2. การออกแบบโครงสร้างเหล็ก  
ดร. เฉษฎา เกษมเศรษฐ์
3. การก่อสร้างโครงสร้างเหล็ก  
ดร. สุจริต คุณชนกุลวงศ์  
ทักษิณ เทพชาตรี
4. ฤษฎีโครงสร้าง  
ดร. นิพนธ์ เอียรศิริพิพัฒน์
5. พฤติกรรมและการออกแบบโครงสร้างเหล็ก  
ทักษิณ เทพชาตรี
6. ตารางเหล็กสำหรับผู้รับเหมาและวิศวกร  
ซีกรุ๊ป