



ปริญญาบัตรปีการศึกษา 2534

เรื่อง ระบบผสมสัญญาณภาพโดยใช้ไมโครโปรเซสเซอร์

ผู้จัดทำ

นาย อนสุรณ ไกรวิตนุสรณ์ 31.1398
นาย อภิเดช ขำขสุวรรณ 31.1399
นาย อภิรักษ์ ปวรินทร์พงษ์ 31.1401

อาจารย์ที่ปรึกษา


รศ. ประกิจ ตั้งติสานนท์

ปริญาานิพนธ์ปีการศึกษา 2534

เรื่อง ระบบผสมสัญญาณภาพโดยใช้ไมโครโปรเซสเซอร์

ผู้จัดทำ

นาย อนุสรณ์	ไกรวัตนุสรณ์	31.1398
นาย อภิเดช	ชายสุวรรณ	31.1399
นาย อภิรักษ์	ปวรินทร์พงษ์	31.1401


..... อาจารย์ที่ปรึกษา

(รศ. ประกิจ ตังติสานนท์)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ระบบผสมสัญญาณภาพโดยใช้ไมโครโปรเซสเซอร์

นาย อนุสรณ์ ไกรวัตนุสรณ์ 31.1398

นาย อภิเดช ช่างสุวรรณ 31.1399

นาย อภिरักษ์ ปวรินทร์พงษ์ 31.1401

อาจารย์ที่ปรึกษา

รศ. ประกิจ ดังตีสานนท์

ปีการศึกษา 2534

บทคัดย่อ

โครงการฉบับนี้เป็นโครงการในวิชา project จะขอแนะนำเกี่ยวกับระบบภาพซ้อนภาพควบคุมโดยไมโครโปรเซสเซอร์ หรือ ระบบการผสมสัญญาณภาพโดยใช้ไมโครโปรเซสเซอร์ เป็นการนำเอาสัญญาณภาพจากแหล่งกำเนิดสัญญาณภาพทั้งสองมาแสดงบนจอภาพเดียวกัน โดยที่สัญญาณจากแหล่งหนึ่งนั้นเป็นสัญญาณภาพหลัก ขณะอีกแหล่งหนึ่งเป็นสัญญาณภาพรอง สัญญาณภาพรองนี้จะแปลงสัญญาณภาพอะนาลอกเป็นดิจิตอล แล้วเก็บด้วยความถี่ลงในหน่วยความจำ และทำการอ่านออกมาด้วยความถี่ 3 เท่าของความถี่ในการเก็บ ควบคุมโดยไมโครโปรเซสเซอร์ จะทำให้ภาพรองมีขนาด $1/9$ ของภาพหลัก จากนั้นเมื่อถึงเวลาที่ต้องนำภาพเล็กออกจากหน่วยความจำ ก็จะเปลี่ยนข้อมูลจากดิจิตอลไปเป็นอะนาลอกก่อนที่จะนำไปผสมกับภาพหลักต่อไป นอกจากนี้เรายังสามารถที่จะเลื่อนตำแหน่งของภาพไปยังตำแหน่งใดๆบนจอภาพได้ตามต้องการ โดยการควบคุมจากไมโครโปรเซสเซอร์เช่นกัน

VIDEO MIXER MICROPROCESSOR

MR. ANUSORN KRAIWATNUSSORN 31.1398

MR. APIDET KHAIWON 31.1399

MR. APILAK PAWARINPONG 31.1401

ADVISOR:

ASSOCIATE PROFESSOR PRAKIT TANGTISANON

1991

ABSTRACT

This research is in project subject which Microprocessor Controlled picture in picture system or video mixer microprocessor is using picture signal from two source to display the image on the monitor. Signal for one source is main video while the other is subvideo that overlay on main video. This subsignal convert analog to digital signal. Then store with one frequency in memory unit and read out with three times of this frequency controlled by microprocessor. That's make subvideo is 1/9 of main video. Then when it's time to take minor picture from memory unit by changing data from digital to analog before mix with main video. Furthermore we can shift picture to any position on monitor by microprocessor controlling.

สารบัญ

รายการ	หน้า
บทที่ 1 บทนำ	1
บทที่ 2 ทฤษฎีเบื้องต้นของโทรทัศน	2
2.1 การของการส่งและรับโทรทัศนสี	3
2.2 การสะแกนและเรื่องที่เกี่ยวข้อง	9
2.3 สัญญาณโทรทัศนสีประกอบด้วยอะไรบ้าง	18
บทที่ 3 หลักการทำงานของระบบ โครงสร้างของระบบ	
3.1 ส่วนการจัดการสัญญาณทางอินพุท	24
3.2 ส่วนสร้างสัญญาณเวลา	29
3.3 ส่วนหน่วยความจำ	38
3.4 ส่วนติดต่อกับผู้ใช้และหน่วยควบคุม	49
3.5 ส่วนจัดการสัญญาณทางเอาต์พุท	56
3.6 ส่วนติดต่อกับเครื่องรับโทรทัศน	58
3.7 โปรแกรมควบคุมของระบบ	60
บทที่ 4 การทดลองและผลการทดลอง	66
บทที่ 5 สรุปและวิจารณ์	71
กิตติกรรมประกาศ	72
เอกสารอ้างอิง	73

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สารบัญภาพประกอบ

รายการ	หน้า
รูปที่ 2.1 ส่วนประกอบของภาพในรูปซึ่งมีพื้นที่เท่ากัน	5
รูปที่ 2.2 การส่งและการรับภาพทางโทรทัศน	5
รูปที่ 2.3 การส่งโทรทัศนสีระบบแสงสีแดง-แสงสีเขียว-แสงสีน้ำเงิน โดยส่งทุกแสงสีพร้อมกัน	6
รูปที่ 2.4 การส่งโทรทัศนสีระบบแสงสีแดง-แสงสีเขียว-แสงสีน้ำเงิน โดยส่งสัญญาณภาพด้วยวิธีการสลับแสงสี	6
รูปที่ 2.5 ระบบการส่งและรับโทรทัศนสี	8
รูปที่ 2.6 หลักการต่อและการรับภาพทางโทรทัศน	10
รูปที่ 2.7 ทฤษฎีของการหักเหทางไฟฟ้าสถิต และแม่เหล็กไฟฟ้า	10
รูปที่ 2.8 รูปร่างของกระแสรูปพื้นเลื่อย	10
รูปที่ 2.9 การสแกนจากซ้ายไปขวาและจากบนลงล่าง	12
รูปที่ 2.10 การสแกนไขว้กัน	12
รูปที่ 2.11 รูปร่างของสัญญาณซิงค์	12
รูปที่ 2.12 รูปร่างของสัญญาณซิงค์ที่ใช้ในการส่งโทรทัศน	15
รูปที่ 2.13 ฟิล์มที่เกิดขึ้นในระยะเวลามีสัญญาณแบล็คกิ้งทางแนวตั้งใน ฟิล์มที่หนึ่ง และฟิล์มที่สอง	15
รูปที่ 2.14 สัญญาณที่ได้จากกล้องโทรทัศนสี	17
รูปที่ 2.15 สัญญาณสองส่วาง	17
รูปที่ 2.16 รูปร่างของสัญญาณที่ได้จากการมอดูเลตาแบบ เอ. เอ็ม โดยตั้งสัญญาณคลื่นพาท์	20
รูปที่ 2.17 คัลเลอร์เฟริสต์	20
รูปที่ 3.1 แสดงแผนภาพระบบการสร้างแอดเดรส	22
รูปที่ 3.2 แสดงบล็อกไดอะแกรมส่วนประกอบต่างๆของระบบภาพซ้อน	25
รูปที่ 3.3 วงจร sync separate	27
รูปที่ 3.4 แสดงวงจรตัดแปลงอะนาล็อกเป็นดิจิตอล	28
รูปที่ 3.5 แสดงวงจร Multiplex address และส่วนประกอบต่าง ๆ	30

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

รูปที่ 3.6	แสดงวงจรหาร 3	31
รูปที่ 3.7	แสดงสัญญาณการเขียนหน่วยความจำ	32
รูปที่ 3.8	แสดงวงจรสร้างสัญญาณการเขียนลงหน่วยความจำ	34
รูปที่ 3.9	แสดงสัญญาณการเขียนหน่วยความจำ	35
รูปที่ 3.10	แสดงสัญญาณ CLKWR , CLKTR	35
รูปที่ 3.11	แสดงสัญญาณการอ่านหน่วยความจำ	36
รูปที่ 3.12	แสดงวงจรสร้างความถี่และสัญญาณคlockการอ่านของหน่วยความจำ	37
รูปที่ 3.13	แสดงวงจรของหน่วยความจำ	39
รูปที่ 3.14	แสดงการสร้างหน้าต่างของจอเล็ก	40
รูปที่ 3.15	แสดงสัญญาณซิงค์ของสัญญาณภาพรอง	41
รูปที่ 3.16	แสดงสัญญาณในการเขียนและการอ่านหน่วยความจำ เก็บข้อมูล 1 พิลด์	41
รูปที่ 3.17	แสดงสัญญาณในการเขียนและการอ่านหน่วยความจำ เก็บข้อมูล 2 พิลด์	42
รูปที่ 3.18	แสดงสัญญาณในการเขียนและการอ่านหน่วยความจำ เก็บข้อมูล 3 พิลด์	42
รูปที่ 3.19	แสดงรูปสัญญาณการเขียนและการถ่ายข้อมูลจะสลับกันส่งไปให้หน่วยความจำ ในอัตรา 1:2 แอดเดรส	45
รูปที่ 3.20	โฟล์วชาร์ทของโปรแกรมที่ใช้ควบคุมระบบ	46
รูปที่ 3.21	วงจรมัลติเพล็กซ์สัญญาณการอ่านและการทรานเฟอร์	48
รูปที่ 3.22	บล็อกไดอะแกรมอย่างย่อของระบบ	50
รูปที่ 3.23	แสดงสัญญาณ TR	51
รูปที่ 3.24	วงจรสร้างจอภาพเล็ก	53
รูปที่ 3.25	แสดงรูปสัญญาณที่สำคัญ	54
รูปที่ 3.26	วงจรตัดแปงดิจิทัลแบบอะนาล็อก	57
รูปที่ 3.27	วงจร Video Modulator	59

รายการ	หน้า
รูปที่ 4.1 แสดงภาพขณะทำการทดลอง	68
รูปที่ 4.2 แสดงผลการทดลอง	69
รูปที่ 4.3 แสดงผลการทดลอง	70



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทที่ 1

บทนำ

ในสภาวะปัจจุบันโทรทัศน์ได้มีส่วนสำคัญในการดำเนินชีวิตของคนเราทั้งในแง่ความบันเทิงจากการชมภาพยนตร์ หรือ สารจากข่าวสารต่าง ๆ รวมถึงเป็นช่องทางการโฆษณาประชาสัมพันธ์ที่มีประสิทธิภาพมากที่สุด นอกจากนี้ ในปัจจุบันการเสนอข่าวสารต้องรวดเร็วทันเหตุการณ์ ซึ่งในบางครั้งอาจจะมีความจำเป็นที่จะต้องเสนอภาพจากสัญญาณดาวเทียมร่วมกับภาพของสถานีเอง แล้วส่งกระจายสัญญาณให้ผู้รับได้ชมอย่างทั่วถึงกัน หรือ อาจมีการแสดงเทคนิคพิเศษเพื่อดึงดูดความสนใจของผู้ชมโดยใช้เทคโนโลยีเกี่ยวกับระบบภาพซ้อนภาพ หรือการผสมสัญญาณภาพ 2 ภาพ ซึ่งถือได้ว่าเป็นเทคโนโลยีใหม่ของโทรทัศน์ ซึ่งโครงการฉบับนี้จะกล่าวถึง การผสมสัญญาณภาพ 2 ภาพ โดยใช้ไมโครโปรเซสเซอร์ควบคุม

หลักการทำงานของการนำภาพจากแหล่งกำเนิด 2 แหล่ง มาซ้อนลงบนจอเดียวกัน คือ จากแหล่งกำเนิดสัญญาณภาพหนึ่งเป็นภาพหลัก (Main Video) ส่วนอีกแหล่งกำเนิดสัญญาณนั้นเป็นภาพรอง (Sub video) ในลักษณะภาพเล็กซ้อนภาพใหญ่ ทำให้สามารถมองเห็นภาพ 2 ภาพได้ในเวลาเดียวกัน ภาพเล็กจะมีตำแหน่งที่ปรากฏบนจอภาพได้โดยการควบคุมจากไมโครโปรเซสเซอร์ และขนาดของภาพเล็กที่ได้มีขนาด 1 ใน 9 ของภาพใหญ่

ลักษณะของระบบ มีอยู่ 2 ส่วนใหญ่ ๆ คือ วงจรส่วนสร้างหน้าต่าง ซึ่งใช้ไมโครโปรเซสเซอร์ควบคุม และวงจรส่วนสร้างจอเล็ก หรือวงจรหน่วยความจำ

บทที่ 2

ทฤษฎีเบื้องต้นของโทรทัศน์

โทรทัศน์ คือ การส่งกระจายเสียงพร้อมทั้งภาพที่เคลื่อนไหวออกไปในรูปของสัญญาณโทรทัศน์ และการรับสัญญาณนั้นมาเปลี่ยนให้เป็นเสียงและภาพที่ต้องการภาพที่เคลื่อนไหวติดต่อกันบนจอเครื่องรับโทรทัศน์นั้น ความจริงก็คือผลของการส่งและการรับภาพหนึ่งที่มีความแตกต่างกันเพียงเล็กน้อยหลาย ๆ ภาพต่อหน่วยเวลานั้นเอง ซึ่งเป็นหลักการเกี่ยวกับการฉายภาพยนตร์ เพราะสายตาธรรมดาของคนเรานั้นมีลักษณะพิเศษอย่างหนึ่งคือ ในขณะที่จ้องดูภาพใดภาพหนึ่ง แล้วภาพนั้นจางหายไปโดยกระทันหัน ก็ยังยังคงรู้สึกเห็นติดตาอยู่อีกชั่วระยะเวลาอันสั้น ลักษณะพิเศษนี้มีชื่อเรียกกันว่า persistence of vision ด้วยเหตุนี้หากมีการฉายภาพนิ่ง ซึ่งแต่ละภาพมีความแตกต่างกันเล็กน้อยติดต่อกันไปเป็นจำนวนหลาย ๆ ภาพต่อหนึ่งวินาที สายตาของคนเราก็จะเห็นเป็นภาพเคลื่อนไหวต่อเนื่องกันไปโดยไม่หยุดชะงัก ผลการทดลองกับชนหมู่มาก แสดงให้ทราบว่าสายตาของคนเราจะจับอาการกระพริบของภาพไม่ได้เลย หากจำนวนภาพนิ่งต่อหนึ่งวินาทีนั้น มีเกิน 16 ภาพขึ้นไป การส่งโทรทัศน์ระบบ NTSC ใช้ในประเทศอเมริกัน ญี่ปุ่น จะมีจำนวน 525 เส้นต่อเฟรม และ 30 ภาพต่อวินาที และภาพนิ่ง ๆ จะมีการส่งสองครั้ง ส่วนการส่งโทรทัศน์ระบบ PAL ใช้ในประเทศแถบยุโรป และประเทศไทย จะมีจำนวน 625 เส้นต่อเฟรม และ 25 ภาพต่อวินาที และภาพนิ่ง ๆ จะมีการส่งสองครั้งเช่นเดียวกัน ในปัจจุบันมีโทรทัศน์ระบบใหม่เกิดขึ้นมา คือ ระบบ HDTV ซึ่งให้คุณภาพของภาพที่ชัดเจนและมีสีเทียบได้กับฟิล์ม 35 มม. นอกจากนี้เสียงยังจะต้องเทียบได้กับคอมแพ็คดีสค์ และภาพของระบบ HDTV จะกว้างกว่าภาพของโทรทัศน์ธรรมดา โดยจะใกล้เคียงกับจอภาพยนตร์ชนิดซีเนมาสโคป คือจะมีอัตราส่วนกว้าง : สูง เท่ากับ 16 : 9 ขณะที่มาตรฐานโทรทัศน์ทั่วไปจะเท่ากับ 12 : 9 และมีรายละเอียดมากกว่า โดยจะมีการสแกนของเส้นจำนวน 1,250 เส้นต่อเฟรม

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2.1 หลักการของการส่งและรับโทรทัศน์สี

โทรทัศน์สีและโทรทัศน์ขาวดำ มีเรื่องราวและหลักการที่คล้ายคลึงกัน มาตรฐานของโทรทัศน์สี จะต้องเข้ากันได้กับมาตรฐานโทรทัศน์ขาวดำในระบบเดียวกัน ด้วยเสมอ ประชาชนทั่วไปที่มีทั้งเครื่องรับโทรทัศน์ทั้งแบบโทรทัศน์ขาวดำ และแบบโทรทัศน์สี จึงสามารถรับสัญญาณโทรทัศน์ได้ กล่าวคือ เมื่อสถานีโทรทัศน์ส่งสัญญาณโทรทัศน์สีนี้ได้ เป็นออกอากาศ นอกจากเครื่องรับโทรทัศน์จะสามารถรับสัญญาณโทรทัศน์สีนี้ได้ เป็นภาพสีบนจอหลอดภาพของเครื่องส่งโทรทัศน์สีแล้ว ยังต้องทำให้เครื่องรับโทรทัศน์ขาวดำในเซตบริการ สามารถรับสัญญาณโทรทัศน์สีนี้ได้ เป็นภาพขาวดำบนจอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์ขาวดำด้วย ความเข้ากันได้ หรือความสามารถของเครื่องรับโทรทัศน์ขาวดำในการรับสัญญาณโทรทัศน์สีนี้ มีชื่อพิเศษเรียกว่า compatibility หรือ correct reception of color TV transmission by B&W TV receivers นอกจากนี้หากสถานีโทรทัศน์ขาวดำส่งสัญญาณโทรทัศน์ออกอากาศ นอกจากเครื่องรับโทรทัศน์ขาวดำในเซตบริการ จะสามารถรับสัญญาณโทรทัศน์สีให้ปรากฏเป็นภาพขาวดำได้บนจอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์ขาวดำแล้ว ยังจะต้องสามารถทำให้เครื่องรับโทรทัศน์สีในเซตบริการ รับสัญญาณโทรทัศน์สีนี้ได้ และมีภาพขาวดำบนจอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์สีด้วยความสามารถในเรื่องนี้ มีชื่อพิเศษเรียกว่า reverse compatibility หรือ correct reproduction of B/W TV transmission by color TV receivers เนื่องด้วยการเลือกใช้มาตรฐานของโทรทัศน์สี จะต้องเข้ากันได้กับมาตรฐานของโทรทัศน์ขาวดำ ปัญหาต่าง ๆ ในการรับชมโทรทัศน์จึงไม่เกิดขึ้น

โทรทัศน์สีระบบต่าง ๆ มีหลักการการส่งและหลักการรับโทรทัศน์คล้ายคลึงกับหลักการส่งและหลักการรับโทรทัศน์ขาวดำ กล่าวคือ แทนที่เครื่องส่งโทรทัศน์จะส่งสัญญาณภาพขาวดำไปให้เครื่องรับโทรทัศน์ เครื่องส่งโทรทัศน์สี ก็จะส่งสัญญาณภาพสีไปแทน ภาพสีของเครื่องส่งโทรทัศน์สี ประกอบด้วยภาพจากสัญญาณของแสงสีแดง-แสงสีเขียว-แสงสีน้ำเงิน เมื่อเครื่องรับโทรทัศน์สีได้รับสัญญาณภาพสีนี้แล้ว ก็จะทำให้มีภาพสีปรากฏบนจอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์สีขึ้น ภาพที่มองเห็นนี้จะละเอียดหรือหยาบไม่น่าดู ขึ้นอยู่กับสิ่งที่เกี่ยวข้องหลายอย่าง สิ่งที่สำคัญก็คือ จำนวนจุดดำหรือจุดสีเล็ก ๆ ที่เป็นส่วนประกอบของภาพ ซึ่งมีชื่อเรียกว่า picture element ภาพเหล่านี้จะประกอบขึ้นด้วยจุดดำหรือจุดสีเล็ก ๆ เป็นจำนวนมาก ซึ่งมีเอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ทั้งส่วนที่ดำสนิทและส่วนที่ดำจาง หรือส่วนที่มีสีเข้มกับส่วนที่มีสีจาง ขนาดของจุดดำหรือจุดสีในภาพที่มีดสนิทหรือมีสีเข้ม จะมองเห็นใหญ่กว่าขนาดของจุดดำหรือจุดสีในส่วนของภาพสีจาง จำนวนของจุดดำหรือจุดสีที่มีมากหรือน้อยนี้ จะมีผลทำให้ภาพมองดูละเอียดชัดเจนหรือหยาบไม่น่าดูแตกต่างกันด้วย ตามที่แสดงไว้ในรูปที่ 2.1 ในกรณีนี้ ระยะทางที่มองดูภาพ ก็เข้ามามีส่วนเกี่ยวข้องอยู่ไม่น้อย ภาพที่หยาบ แต่ถ้ามองดูในระยะทางที่ไกลเกินกว่าระยะทางใช้มองดูภาพละเอียด ก็รู้สึกว่าจะมองเห็นได้เหมือนกัน จุดเล็ก ๆ ซึ่งเป็นส่วนประกอบของภาพ จะมีวิธีการทางไฟฟ้าทำให้เกิดเป็นสัญญาณภาพ ซึ่งเครื่องรับโทรทัศน์จะนำออกอากาศ และทำให้เกิดภาพบนจอหลอดภาพในเครื่องรับโทรทัศน์ ตามภาพที่แสดงไว้ในรูปที่ 2.2

รูปที่ 2.3 แสดงให้เห็นหลักการเบื้องต้นของการส่งโทรทัศน์สีอย่างง่าย ๆ โดยอาศัยเลนส์และฟิลเตอร์สีช่วยแยกแสงจากวัตถุหรือภาพสีในห้องส่ง ให้แบ่งออกเป็นแสงสีแดง แสงสีเขียว และแสงสีน้ำเงิน ผ่านกล้องโทรทัศน์กับอุปกรณ์ส่วนประกอบอื่น ๆ ที่รับรู้แต่เฉพาะแสงสีแดง แสงสีเขียว และแสงสีน้ำเงิน ตามลำดับเท่านั้น เครื่องรับโทรทัศน์สีประกอบด้วยหลอดภาพและส่วนประกอบอื่น ๆ ที่รับรู้แต่เฉพาะแสงสีแดง แสงสีเขียว แลแสงสีน้ำเงิน ตามลำดับ เมื่อสายตาคนเรามองดูภาพผ่านกระจกเงาครึ่งโปร่งแสง ก็จะมองเห็นเป็นภาพสีขึ้น วิธีการนี้ เป็นการส่งโทรทัศน์สีระบบแม่สีทั้งสาม คือ แสงสีแดง-แสงสีเขียว-แสงสีน้ำเงินโดยอิสระซึ่งจำเป็นต้องใช้แบนด์วิดท์ (bandwidth) กว้างถึงประมาณสามเท่าของแบนด์วิดท์ปกติที่ใช้ในการส่งโทรทัศน์ขาวดำวิธีการเช่นนี้ จึงไม่เป็นการเหมาะสมที่จะนำมาใช้ในทางปฏิบัติ ด้วยเหตุนี้ จึงจำเป็นต้องหาวิธีการทางไฟฟ้าให้แสงสีแดง-แสงสีเขียว-แสงสีน้ำเงินแต่ละแสงสี ได้ไปปรากฏขึ้นทางเครื่องรับโทรทัศน์ โดยวิธีการส่งสัญญาณแสงสีเหล่านั้นปะปนกันไป โดยจะต้องกำหนดให้มีแบนด์วิดท์ของการส่งโทรทัศน์สีประมาณเท่ากับแบนด์วิดท์ของการส่งโทรทัศน์ขาวดำ วิธีการไฟฟ้านี้ เรียกว่า sequential transmitting system ซึ่งมีอยู่สามวิธีด้วยกัน คือ

1. โดยวิธีส่งสัญญาณสีให้ผ่านไปทีละแสงสี ในขณะที่มีการสลับฟิล์มในแต่ละภาพ หรือ เรียกว่า field sequential
2. โดยวิธีส่งสัญญาณสีให้ผ่านไปทีละแสงสี ในขณะที่มีการสลับเส้นสแกนในแต่ละภาพ หรือ เรียกว่า line sequential transmitting system
3. โดยวิธีส่งสัญญาณสีให้ผ่านไปทีละแสงสี ในขณะที่มีการสลับจุดเล็ก ๆ อัน

เป็นส่วนประกอบของภาพ เรียกว่า dot sequential transmitting system

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

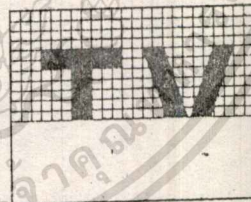
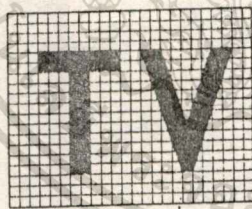
2.1 การส่งและการรับโทรทัศน์สำทำได้อย่างไร



(ก) หากมีจำนวนจุดดำมาก ภาพจะมอองคะเอ็ยค

(ข) หากมีจำนวนจุดดำน้อย ภาพจะมอองคุดหยาบ

รูปที่ 2.1 ส่วนประกอบของภาพในรูปซึ่งมีพื้นที่เท่ากัน



ภาพทางด้านเครื่อง

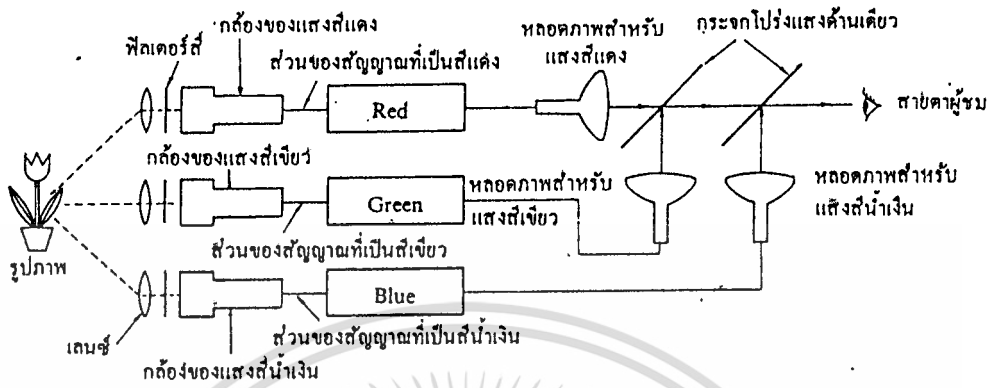
ส่งโทรทัศน์

ภาพบนจอหลอดภาพใน

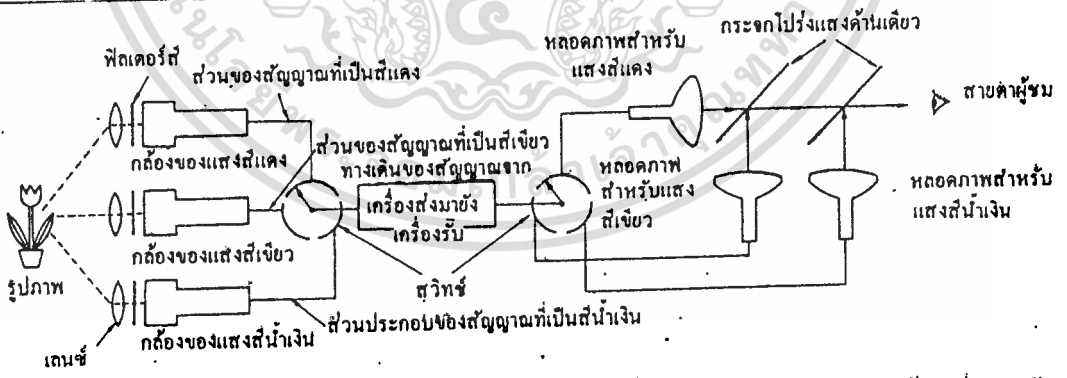
เครื่องรับโทรทัศน์

กล่องโทรทัศน์ จะเปลี่ยนแปลง
ภาพในห้องส่ง หรือภาพอื่น
ใดให้เป็นสัญญาณทางไฟฟ้า
ซึ่งเรียกว่าสัญญาณภาพและ
สัญญาณนี้จะทำให้เกิดภาพ
บนจอหลอดภาพในเครื่องรับ
โทรทัศน์ขึ้น

รูปที่ 2.2 การส่งและการรับภาพทางโทรทัศน์



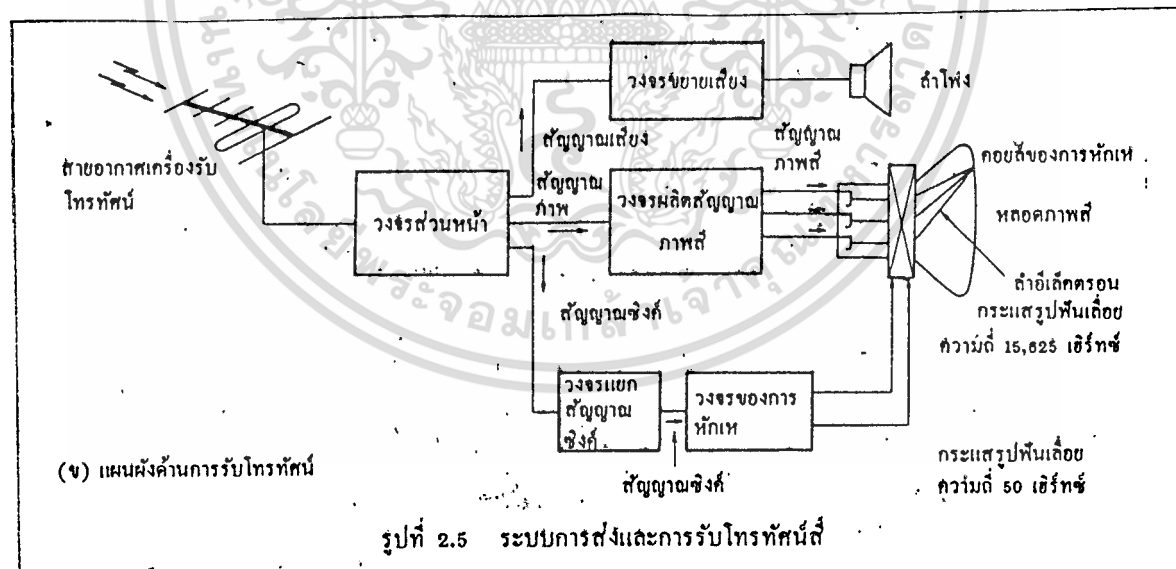
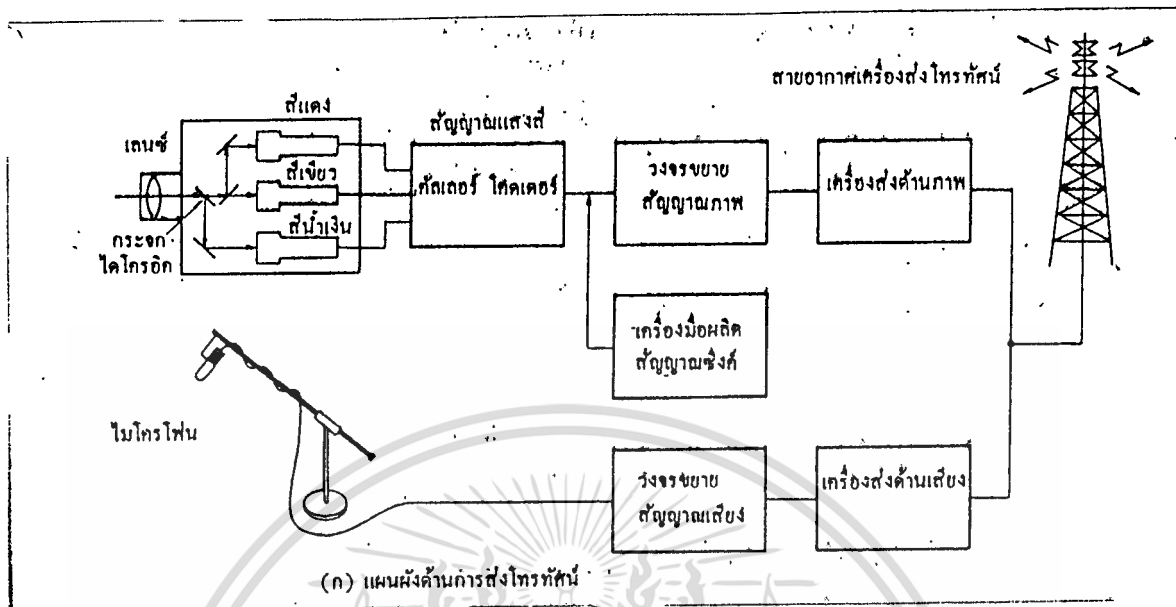
รูปที่ 2.3 การส่งโทรทัศน์ระบบแสงสีแดง - แสงสีเขียว - แสงสีน้ำเงิน โดยส่งทุกแสงสีพร้อมกัน จะสังเกตเห็นได้ว่า แสงสีแดง แสงสีเขียว และแสงสีน้ำเงิน ต่างก็เกิดขึ้นและส่งไปยังเครื่องรับโทรทัศน์ของแสงสีนั้น ๆ โดยตรง และเป็นอิสระแก่กัน ถือเป็นวิธีการที่ยุ่งยาก และไม่สามารถนำมาใช้ได้ในทางปฏิบัติ



รูปที่ 2.4 การส่งโทรทัศน์ระบบแสงสีแดง - แสงสีเขียว - แสงสีน้ำเงิน โดยส่งสัญญาณภาพสีด้วยวิธีการส่งแสงสี ซึ่งจะทำให้สามารถส่งสัญญาณโทรทัศน์สี โดยอาศัยความกว้างของช่องโทรทัศน์ขาวดำที่ใช้อยู่แล้วได้

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

รูปที่ 2.4 แสดงให้เห็นหลักการของการส่งโทรทัศน์สีโดยวิธี sequential transmitting system ซึ่งเป็นวิธีการในทางทฤษฎี สำหรับการส่งและการรับโทรทัศน์สีในทางปฏิบัติ เครื่องส่งโทรทัศน์สีและเครื่องรับโทรทัศน์สี จะต้องมีส่วนพิเศษเพื่อทำการส่งสัญญาณโทรทัศน์ขาวดำ หรือ สัญญาณส่องสว่าง (luminance signal) ปะปนไปกับสัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี (chrominance signal) ตามที่ได้แสดงไว้แล้วในรูปที่ 2.5 แผนผังที่แสดงในรูปที่ 2.5 (ก) เป็นแผนผังด้านของการส่งโทรทัศน์สี โดยกล่องโทรทัศน์สีที่ใช้ในห้องส่งโทรทัศน์ จะมีเลนซ์และกระจก dichroic ทำการแยกภาพสีให้ปรากฏออกมาในรูปของสัญญาณแสงสีแดง-แสงสีเขียว-แสงสีน้ำเงิน แสงสีทั้งสามนี้ จะส่งผ่าน color coder ซึ่งจะช่วยให้เกิดสัญญาณโทรทัศน์ให้ภาพสีปะปนไปกับสัญญาณส่องสว่าง เป็นสัญญาณภาพรวม โทรทัศน์สีที่ใช้สัญญาณภาพรวมก็จะส่งผ่านวงจรขยายกำลังสัญญาณภาพ (video amplifier) และผ่านวงจรต่าง ๆ ในเครื่องส่งโทรทัศน์ด้านภาพ ซึ่งเมื่อได้นำมารวมกับสัญญาณเสียงที่ผ่านเครื่องส่งโทรทัศน์ด้านเสียงแล้ว ก็จะกลายเป็นสัญญาณโทรทัศน์สีซึ่งพร้อมที่จะนำออกอากาศ สายอากาศของเครื่องรับโทรทัศน์สีก็จะรับเอาสัญญาณโทรทัศน์สีที่ส่งมานี้มาทำให้เกิดเสียงและภาพทางเครื่องรับโทรทัศน์ต่อไป แผนผังในรูปที่ 2.5 (ข) เป็นแผนผังในด้านของการรับโทรทัศน์สี สัญญาณโทรทัศน์สีที่สายอากาศโทรทัศน์สีรับได้ ก็จะผ่านวงจรส่วนหน้า (tuner or front end) ซึ่งจะแยกสัญญาณเสียงออกจากสัญญาณภาพรวม เพื่อทำให้เกิดเสียงที่ลำโพงเครื่องรับโทรทัศน์สีสำหรับสัญญาณภาพรวมก็จะแยกออกเป็นส่วนของสัญญาณส่องสว่าง สัญญาณโทรทัศน์ให้ภาพสีจะผ่านวงจรผลิตสัญญาณภาพสี (color regenerating circuit) เพื่อแยกออกเป็นสัญญาณแสงสีแดง-แสงสีเขียว-แสงสีน้ำเงินเพื่อส่งต่อไปให้คาโอดของหลอดภาพโทรทัศน์สี ส่วนสัญญาณส่องสว่างนั้น ก็จะผ่านวงจรต่าง ๆ ตามที่เคยพบเห็นมาแล้วในเครื่องรับโทรทัศน์ขาวดำ ส่วนประกอบต่าง ๆ ของวงจรเครื่องรับโทรทัศน์สีเหล่านี้ จะช่วยทำให้เกิดเป็นภาพสีขึ้นที่จอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์สีตามต้องการ การส่งภาพสีนั้น ก็มีวิธีการเช่นเดียวกันกับการส่งภาพขาวดำ กล่าวคือ กล่องในห้องส่งโทรทัศน์จะต้องมีการสะแกนภาพที่ต้องการส่งไปที่ละเส้นทีละภาพ โดยจะต้องใช้สัญญาณซิงค์ เพื่อทำให้การสะแกนทางกล่องโทรทัศน์ในห้องส่งกับการสะแกนทางจอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์สี เป็นไปในจังหวะเดียวกัน ตามที่แสดงไว้ในรูปที่



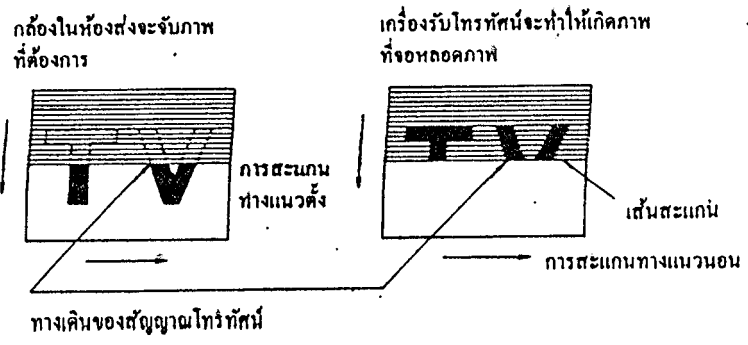
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



2.2 การสะแกนและเรื่องที่เกี่ยวข้อง

ภาพบนจอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์สีโดยทั่วไป จะประกอบด้วย เส้นขวางเล็ก ๆ ในแนวนอนเป็นจำนวนมาก ซึ่งแต่ละเส้นเหล่านี้ มีทั้งส่วนที่ดำสนิท หรือมีสีเข้ม ส่วนที่ดำจางหรือมีสีจางและส่วนที่สว่างมากปะปนกันอยู่ เส้นขวางเล็ก ๆ ในแนวนอนเหล่านี้ มีชื่อเรียกว่า เส้นสะแกน เส้นเหล่านี้ประกอบไปด้วยจุดเล็ก ๆ ซึ่งมีทั้งมืดและสว่างปะปนกันอยู่ ภาพที่ปรากฏบนจอหลอดภาพจึงประกอบด้วยจุดเล็ก ๆ ที่มีระดับของความสว่างแตกต่างกันเป็นจำนวนมาก จุดเล็ก ๆ เหล่านี้เรียกว่า ส่วนประกอบของภาพ หรือ picture element ซึ่งมีส่วนสัมพันธ์กับความละเอียดของภาพเช่นเดียวกับจุดดำหรือจุดสีเล็ก ๆ ในรูปภาพของสิ่งตีพิมพ์ ภาพที่เห็นบนจอหลอดภาพจะมองดูละเอียดกว่า หากมีจุดเล็ก ๆ หรือจำนวนเส้นสะแกนในแนวนอนมากเพียงพอ ด้วยเหตุนี้ โทรทัศน์ระบบยุโรป ซึ่งมีจำนวนเส้นสะแกน 625 เส้นต่อภาพ จึงให้ภาพที่มองดูละเอียดกว่าโทรทัศน์ระบบอเมริกา ซึ่งมีจำนวนเส้นสะแกน 525 เส้นต่อภาพเท่านั้น อย่างไรก็ตามภาพที่เห็นบนจอหลอดภาพจะมองดูละเอียด หรือหายาบไม่น่าดูอย่างไรรึนั้น ยังขึ้นอยู่กับส่วนประกอบอีกหลายอย่าง เช่น ความสว่างของภาพ และระยะทางที่มองดูภาพ เป็นต้น สำหรับโทรทัศน์ระบบอเมริกา ซึ่งมีจำนวนเส้นสะแกนน้อยกว่าจำนวนเส้นสะแกนของโทรทัศน์ระบบยุโรป อันอาจทำให้มองเห็นภาพมีความละเอียดน้อยกว่า แต่ถ้าหากมองดูภาพในระยะทางห่างประมาณ สี่ถึงแปดเท่าของความสูงของภาพแล้ว ก็จะมีรู้สึกว่า เป็นภาพที่พอใช้ได้เหมือนกัน จุดที่เห็นสว่างในจอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์ เกิดขึ้นเพราะอิเล็กตรอนที่หลุดออกไปจากแคโทด และถูกดึงดูดให้วิ่งเป็นลำไปกระทบแอโนดหรือจอหลอดภาพ ซึ่งฉาบวัสดุเรืองแสงบางชนิดเอาไว้ จุดที่มีการกระทบกัน ก็จะมองเห็นเป็นจุดสว่างขึ้นที่จอ การสะแกนก็คือ การทำให้จุดสว่างนี้เคลื่อนที่ไปในจังหวะที่ต้องการ ซึ่งในเรื่องของโทรทัศน์ ก็ต้องการให้จุดสว่างนี้เคลื่อนที่ไปในแนวนอนและแนวตั้ง โดยอาศัยความเข้มของสนามแม่เหล็กเข้าช่วยเหลือ ทำให้เกิดการดึงดูดหรือการผลักกันกับอิเล็กตรอนในหลักการ การทำให้เกิดการดึงดูดหรือการผลักกันกับอิเล็กตรอนนี้ อาจทำได้โดยวิธีการหักเหของไฟฟ้าสถิต (electronstatic deflection) หรือวิธีการหักเหของแม่เหล็กไฟฟ้า (electromagnetic deflection) ตามที่แสดงไว้ในรูปที่ 2.7 ทั้งวิธีการหลังนี้ เป็นที่นิยมกันมากในทางปฏิบัติ สนามแม่เหล็กนี้เกิดขึ้นโดยการปล่อยกระแสไฟฟ้ารูปฟันเลื่อย ตามที่แสดงไว้ในรูปที่ 2.8 ให้ไหล

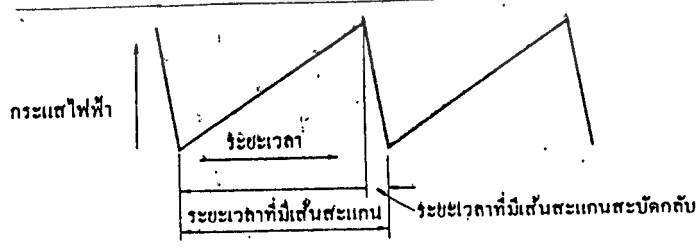
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า



รูปที่ 2.6 หลักการส่งและหลักการรับภาพทางโทรทัศน์

	การหักเหทางไฟฟ้าสถิต	การหักเหทางแม่เหล็กไฟฟ้า
การหักเหทางแนวตั้ง		
การหักเหทางแนวนอน		

รูปที่ 2.7 ทฤษฎีของการหักเหทางไฟฟ้าสถิต และทางแม่เหล็กไฟฟ้า

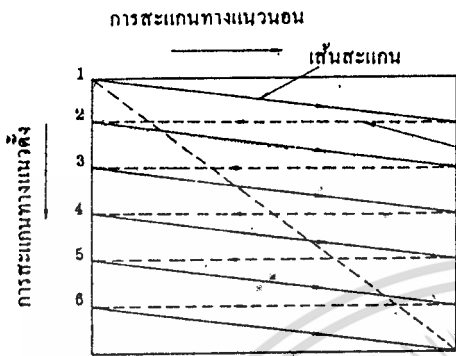


รูปที่ 2.8 รูปร่างของกระแสรูปฟันเลื่อย

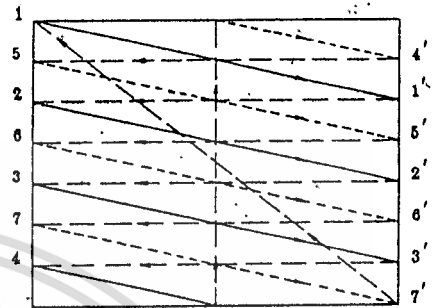
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ผ่านขดลวดของการหักเห (deflection coil) ที่พันอยู่รอบ ๆ คอหลอดภาพ ซึ่งมีอยู่สองชุดด้วยกันคือ ขดลวดที่พันอยู่รอบคอหลอดภาพในแนวนอนชุดหนึ่ง และขดลวดที่พันอยู่รอบคอหลอดภาพในแนวตั้งอีกชุดหนึ่ง สำหรับโทรทัศน์ระบบยุโรป ความถี่ของกระแสรูปพื้นเลื่อยที่ไหลผ่านขดลวดของการหักเหในแนวนอน จะมีค่า 15,625 เฮิรท์ซ์ ความถี่ของกระแสรูปพื้นเลื่อยที่ไหลผ่านขดลวดของการหักเหในแนวตั้ง จะมีค่าเพียง 50 เฮิรท์ซ์เท่านั้น โดยปกติการสะแกนจะเริ่มต้นขึ้นโดยการทำให้จุดสว่างบนจอหลอดภาพเคลื่อนที่จากด้านซ้ายมือด้านบนของจอไปทางขวามือในแนวนอน ซึ่งเมื่อถึงตำแหน่งขวามือสุด ก็จะถูกเบนต่ำลงเล็กน้อย อันเป็นผลจากการที่มีกระแสรูปพื้นเลื่อยไหลผ่านขดลวดของการหักเหในแนวตั้ง แล้วก็กลับไปตั้งต้นใหม่ทางซ้ายมือเพื่อเคลื่อนที่มาทางขวามือในแนวนอนอีก เป็นอยู่เช่นนี้เรื่อย ๆ จนกระทั่งจุดสว่างนั้นไปถึงตำแหน่งขวามือล่างสุดของจอหลอดภาพ จึงเป็นอันเสร็จสิ้นการสะแกนภาพหนึ่งภาพหนึ่ง หรือเรียกกันว่า เฟรมหนึ่ง ตามที่แสดงไว้ในรูปที่ 2.9 หลังจากนั้น ลำโวลต์ตรอนก็จะกลับไปตั้งต้นใหม่ทางซ้ายมือด้านบนสุดของจอหลอดภาพอีก เพื่อสะแกนภาพหนึ่งอันถัดถัดไป อย่างไรก็ตาม เพื่อลดอาการกระพริบของภาพการสะแกนภาพหนึ่งแต่ละภาพ มักนิยมจัดทำสองครั้งในแบบของการสะแกนไขว้กัน ซึ่งเรียกว่า interlace scanning ตามที่แสดงไว้ในรูปที่ 2.10 โดยกำหนดให้ภาพหนึ่งหนึ่งเฟรม (frame) ประกอบด้วยสองฟิลด์ (field) และเริ่มต้นด้วยการสะแกนภาพหนึ่งฟิลด์เส้นคู่ก่อน เมื่อเสร็จสิ้นถึงตำแหน่งขวามือล่างสุดของจอหลอดภาพแล้ว จึงกลับไปตั้งต้นใหม่ทางด้านซ้ายมือบนสุดของจอ แล้วเริ่มต้นสะแกนภาพหนึ่งฟิลด์เส้นคู้ต่อไป จนถึงตำแหน่งขวามือล่างสุด หลังจากนั้น จึงเริ่มต้นด้วยสะแกนภาพหนึ่งอันถัดอันต่อไป ฉะนั้น ภาพหนึ่งแต่ละภาพหรือภาพหนึ่งหนึ่งเฟรม จึงประกอบด้วยฟิลด์สะแกนเส้นคู้และฟิลด์สะแกนเส้นคู่ สำหรับโทรทัศน์ระบบยุโรป ซึ่งใช้เส้นสะแกน 625 เส้นต่อภาพ และ 50 ภาพ ต่อวินาที นั้น ภาพหนึ่งแต่ละภาพหรือแต่ละเฟรมจะประกอบด้วยเส้นสะแกนแนวนอน 625 เส้น ภาพหนึ่งแต่ละฟิลด์ จะมีเส้นสะแกนแนวนอนครึ่งหนึ่งของ 625 เส้นต่อภาพ หรือ 312 1/2 เส้น ภาพหนึ่งแต่ละภาพนี้ จะเกิดขึ้นภายในระยะเวลา 1/25 วินาที ความถี่ของกระแสรูปพื้นเลื่อยที่ใช้ในการหักเหทางแนวนอน ซึ่งในระยะเวลา 1/25 วินาที จะเกิดเส้นสะแกน 625 เส้น จะมีค่า $(625)(25)$ หรือ 15,625 เฮิรท์ซ์ ส่วนความถี่ของกระแสรูปพื้นเลื่อยที่ใช้หักเหในแนวตั้ง ซึ่งใช้เวลาในการสะแกนจากบนสุดมาล่างสำหรับฟิลด์หนึ่ง ๆ เพียง 1/50 วินาที จะมีค่า 50 เฮิรท์ซ์ การสะแกนภาพหนึ่งตามที่กล่าวมาแล้วนี้จะทำ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

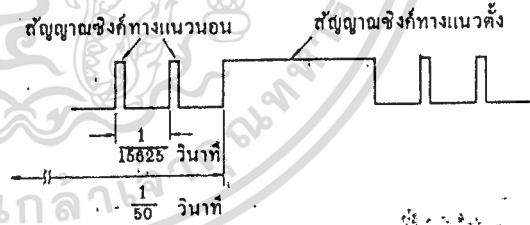


รูปที่ 2.9 การสแกนจากซ้ายไปขวาและจากบนลงล่าง



รูปที่ 2.10 การสแกนไขว้กัน (interlace scanning)

รูปที่ 2.11 รูปร่างของสัญญาณซิงค์



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

การติดต่อกันไปเรื่อย ๆ โดยจะมีจำนวนภาพหนึ่งหรือจำนวนเส้นสแกนต่อภาพกับจำนวนภาพต่อวินาทีแตกต่างกันไปตามชนิดของระบบโทรทัศน์ที่ใช้ ภาพที่ปรากฏบนจอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์ จึงมีผลคล้ายกับการฉายภาพนิ่ง ซึ่งแต่ละภาพมีความแตกต่างกันบ้างเพียงเล็กน้อยเป็นจำนวนหลาย ๆ ภาพต่อหนึ่งวินาที ด้วยเหตุที่สายตาของคนเรามีคุณลักษณะพิเศษในเรื่องของ persistence of vision จึงทำให้ผู้ชมโทรทัศน์สามารถมองเห็นภาพบนจอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์ เป็นภาพเคลื่อนไหวติดต่อกันตลอดเวลา เรื่องที่สำคัญอีกอย่างหนึ่งของการส่งและการรับโทรทัศน์ก็คือ จะต้องสามารถหาวิธีการซึ่งทำให้การสแกนของภาพที่เกิดขึ้นในกล้องโทรทัศน์นั้น เกิดขึ้นพร้อมกันกับการสแกนของภาพที่จอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์ หรือทำให้ความถี่ของกระแสรูปพื้นเลื่อยของวงจรทึกเททางแนวนอนและแนวตั้งทางกล้องโทรทัศน์ เท่ากันตลอดเวลา กับความถี่ของวงจรทึกเททางแนวนอนและแนวตั้งทางจอหลอดภาพภาพของเครื่องรับโทรทัศน์ หากความถี่ของกระแสรูปพื้นเลื่อยในวงจรทางเครื่องส่งโทรทัศน์ไม่เท่ากับตลอดเวลาด้วยความถี่ของกระแสรูปพื้นเลื่อยในวงจรทางเครื่องรับโทรทัศน์ ก็จะทำให้ภาพจะลึ้มหรือไม่มีภาพทางเครื่องรับโทรทัศน์ การทำให้ความถี่ของกระแสรูปพื้นเลื่อยทางด้านเครื่องส่งโทรทัศน์ เท่ากันตลอดเวลาด้วยความถี่ของกระแสรูปพื้นเลื่อยทางด้านเครื่องรับโทรทัศน์นี้ เรียกว่าเกิดการเข้าจังหวะ (synchronization) ขึ้น ในทางปฏิบัติสถานีโทรทัศน์จะต้องส่งสัญญาณชนิดหนึ่งเรียกว่า สัญญาณซิงค์ (synchronizing signal หรือ sync pulse signal) ไปพร้อมกับสัญญาณภาพ ตามที่แสดงไว้ในรูปที่ 2.11 และรูปที่ 2.12 สัญญาณซิงค์นี้ จะประกอบด้วยสัญญาณซิงค์ทางแนวนอน (horizontal synchronizing signal) ซึ่งมีความถี่ 15,625 เฮิรท์ หรือจะมี sync pulse ครั้งหนึ่งในทุก ๆ ครั้งที่มีเส้นสแกนในแนวนอนกับสัญญาณซิงค์ทางแนวตั้ง (vertical synchronizing signal) ซึ่งมีความถี่ 50 เฮิรท์ หรือจะมี sync pulse ครั้งหนึ่งในขณะที่มีการสแกนฟิลด์ เส้นคู่หรือฟิลด์ เส้นคู่ เสรีจลินลง สัญญาณซิงค์เหล่านี้จะส่งไปพร้อม ๆ กับสัญญาณภาพ ในช่วงระยะเวลาของเส้นสแกนสลับหรือช่วงระยะเวลาที่เส้นสแกนกำลังหันกลับไปเริ่มต้นใหม่

ในทางปฏิบัติ สถานีโทรทัศน์ขาวดำจะต้องส่งสัญญาณต่าง ๆ หลายอย่างออกอากาศไปให้เครื่องรับโทรทัศน์ เพื่อทำให้เกิดภาพขาวดำที่จอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์ ในลักษณะเดียวกันและพร้อมกันกับการสแกนของกล้องโทรทัศน์ สัญญาณต่าง ๆ สำหรับทำให้เกิดภาพขาวดำเหล่านี้ แสดงไว้แล้วในรูปที่ 2.12

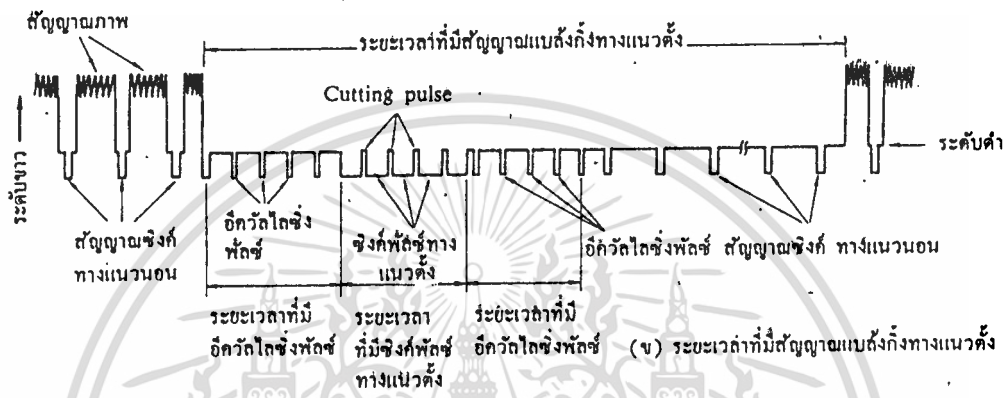
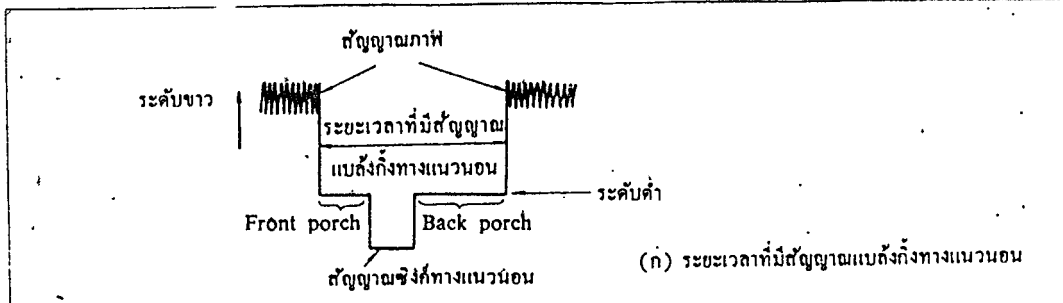
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สัญญาณต่าง ๆ ตามรูปนี้ จะอยู่เป็นรูปร่างเดียวกัน ซึ่งเรียกว่า สัญญาณภาพรวม (composite video signal) แล้วใช้คลื่นพาห้ของภาพเป็นตัวพาออกอากาศ รวมกับคลื่นพาห้ของสัญญาณเสียง เหตุผลและความจำเป็นในการใช้สัญญาณต่าง ๆ มีดังต่อไปนี้

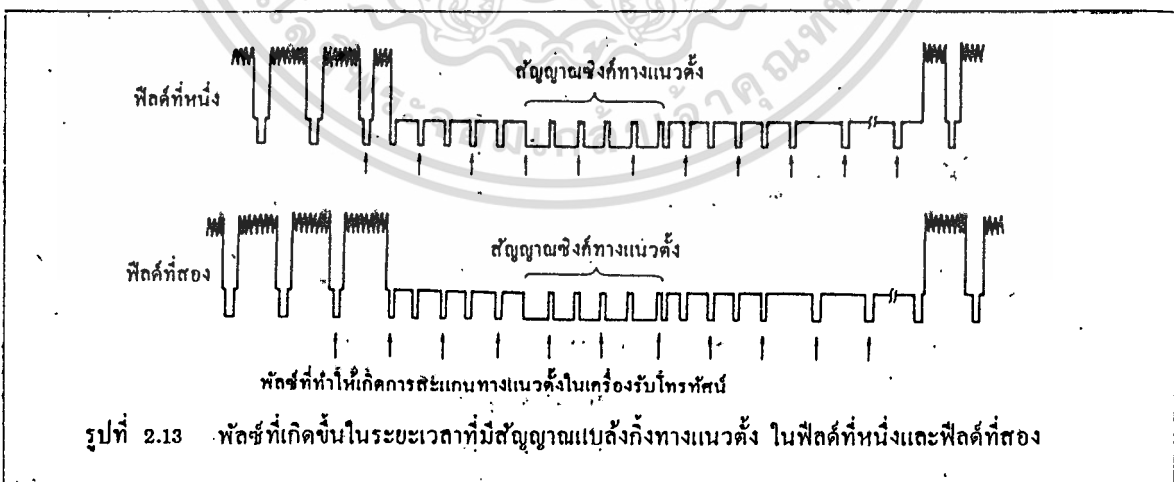
2.2.1. สัญญาณภาพ (video signal) และสัญญาณเสียง (sound signal) เป็นสัญญาณที่ใช้เพื่อทำให้เกิดภาพขาวดำที่จอหลอดภาพ และมีเสียงที่ลำโพงเครื่องรับโทรทัศน์ตามต้องการ สัญญาณภาพ บางครั้งเรียกว่า สัญญาณส่องสว่าง

2.2.2. สัญญาณแบล็งกิง (blanking signal) เป็นสัญญาณที่ใช้เพื่อลบเส้นสะแกนสะบัดกลับทั้งในแนวนอนและแนวตั้ง เพื่อมิให้เป็นที่ยึดเหนี่ยวได้ชัดทางจอหลอดภาพ รูปที่ 2.12 (ก) เป็นรูปขยายของระยะเวลาที่มีสัญญาณแบล็งกิงทางแนวนอน (horizontal blanking period) และในช่วงระยะเวลาที่มีสัญญาณแบล็งกิงทางแนวนอนนี้ ก็จะส่งสัญญาณซิงค์ทางแนวนอนไปด้วย แต่จะอยู่ในระดับต่ำสนิทมากกว่าสัญญาณแบล็งกิง ส่วนที่เหลื่อมล้ำกันระหว่างแบล็งกิงพัลส์กับซิงค์พัลส์นี้ จะมีส่วนอยู่สองส่วนตามรูปที่แสดงไว้ ส่วนหน้าเรียกว่า front porch และส่วนหลังเรียกว่า back porch สำหรับโทรทัศน์ระบบอเมริกา ความถี่ของกระแสรูปพื้นเลื้อยที่ไหลผ่านขดลวดของการหักเหในแนวนอนมีค่า 15,750 เฮิรท์ซ หรือ 63.5 ไมโครวินาที จะต้องเกิดเส้นสะแกนสะบัดกลับครั้งหนึ่ง จึงจำเป็นต้องใช้แบล็งกิงพัลส์ทางแนวนอนอีกครั้งหนึ่ง โดยมีขนาดประมาณ 10 ไมโครวินาที ส่วนรูปที่ 2.12 (ข) นั้นเป็นรูปขยายของระยะเวลาที่มีสัญญาณแบล็งกิงทางแนวตั้ง สำหรับโทรทัศน์ระบบอเมริกา ทุก ๆ ระยะเวลา 1/60 วินาที หรือ 16.667 ไมโครวินาที จำเป็นต้องให้มีแบล็งกิงพัลส์ทางแนวตั้งอีกครั้งหนึ่ง โดยมีขนาดประมาณ 1,250 ไมโครวินาที ในระยะที่มีแบล็งกิงพัลส์ทางแนวตั้งนี้ ก็จะส่งสัญญาณซิงค์ทางแนวตั้งออกไปด้วย และเพื่อประโยชน์ในการช่วยทำให้สัญญาณซิงค์ทางแนวตั้ง ยังคงมีรูปร่างดีเหมือนเดิม หลังจากแยกออกมาจากสัญญาณซิงค์ทางแนวนอนทางเครื่องรับโทรทัศน์แล้ว จะนิยมส่งอีควัลไลซิงพัลส์ (equalizing pulse) กับ คัตติงพัลส์ (cutting pulse) ไปด้วย ตามรูปที่ 2.12 (ข) ความถี่ของอีควัลไลซิงพัลส์และคัตติงพัลส์นี้ จะมีค่าเป็นสองเท่าของความถี่สัญญาณซิงค์ทางแนวนอน เพื่อช่วยให้การสะแกนแบบหนึ่งเฟรมแบ่งออกเป็นสองฟิลด์ทางด้านเครื่องรับโทรทัศน์ เป็นไปอย่างถูกต้องและเหมาะสม จุดตั้งต้นของสัญญาณซิงค์ทางแนวนอนและสัญญาณซิงค์ทางแนวตั้งนี้จะต้องมีส่วนสัมพันธ์กันอย่างเหมาะสม คือเมื่อหมดการสะแกนฟิลด์หนึ่ง ๆ แล้ว จะต้องเกิดขึ้นพร้อมกัน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 2.12 รูปร่างของสัญญาณซึ่งที่ใช้ในการส่งโทรทัศน์

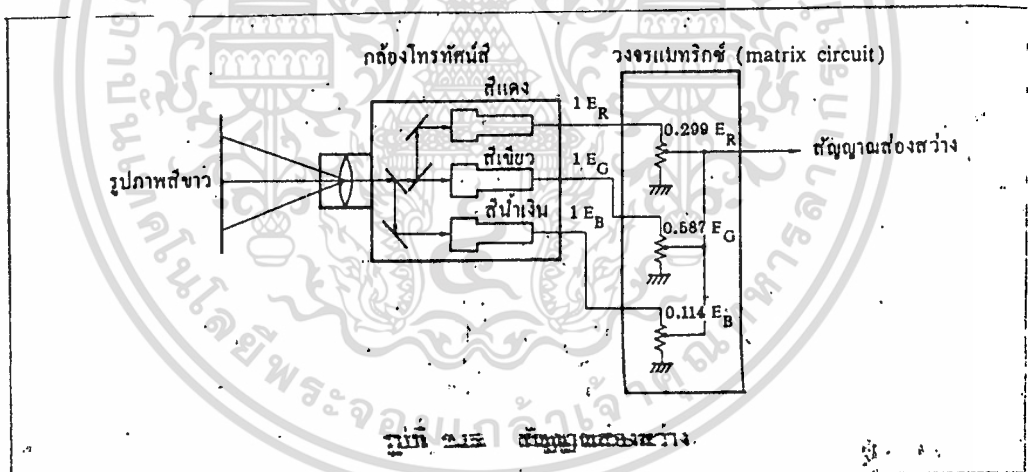
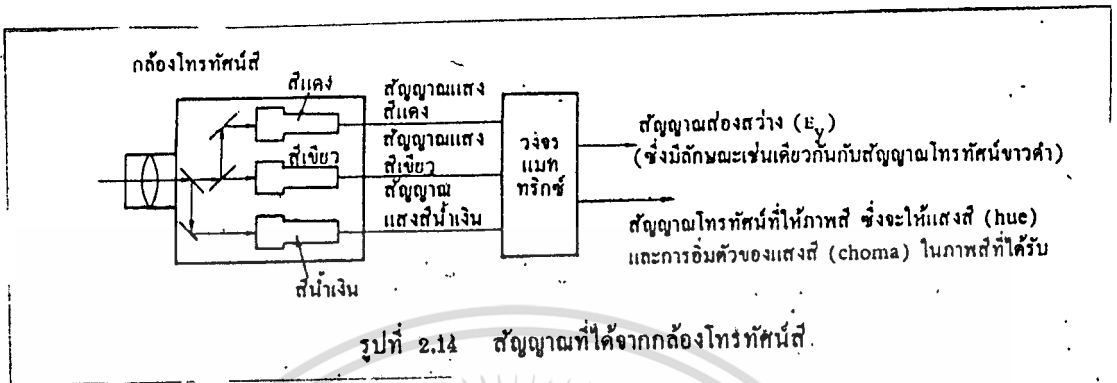


เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

เพื่อทำการสะแกนฟิล์มต่อไป ตามที่แสดงไว้ในรูปที่ 2.13 มิฉะนั้น การสะแกนไขว้กันทางเครื่องรับโทรทัศน์อาจไม่เป็นไปในจังหวะที่ถูกต้อง

2.2.3 สัญญาณซิงค์ (synchronizing signal) เป็นสัญญาณที่ใช้เพื่อช่วยทำให้ความถี่ของกระแสรูปพื้นเลื่อยที่ใช้ในวงจรของการหักเหทางแนวนอนกับวงจรของการหักเหทางแนวตั้งของเครื่องส่งโทรทัศน์ มีค่าตรงกันกับที่ใช้ในเครื่องรับโทรทัศน์อันจะมีผลทำให้การสะแกนของภาพทางด้านเครื่องส่งโทรทัศน์ ตรงกันกับทางด้านเครื่องรับโทรทัศน์ตลอดเวลา สัญญาณซิงค์ทางแนวนอนจะมีความถี่เท่ากับ ความถี่ของกระแสรูปพื้นเลื่อยที่ใช้ในวงจรของการหักเหทางแนวนอน สัญญาณซิงค์ทางแนวตั้ง จะมีความถี่เท่ากับ ความถี่ของกระแสรูปพื้นเลื่อยที่ใช้ในวงจรของการหักเหทางแนวตั้ง เนื่องจากความถี่ของสัญญาณซิงค์นี้ เท่ากับความถี่ของสัญญาณแบล็งกิ้ง จึงจำเป็นต้องป้องกันการรบกวนที่อาจเกิดขึ้น โดยจำเป็นต้องกำหนดขนาดของซิงค์พัลส์ให้น้อยกว่าขนาดของแบล็งกิ้งพัลส์ กล่าวคือ ทำให้ซิงค์พัลส์ทางแนวนอนมีขนาดเพียง 5 ไมโครวินาที และซิงค์พัลส์ทางแนวตั้งมีขนาดเพียง 190 ไมโครวินาทีเท่านั้น นอกจากนี้ ยังใช้วิธีส่งซิงค์พัลส์เหล่านี้ปะปนกับแบล็งกิ้งพัลส์ โดยทำให้ฐานของซิงค์พัลส์อยู่ทับบนขอบบนของแบล็งกิ้งพัลส์อีกชั้นหนึ่ง เมื่อได้กำหนดให้ระดับสูงสุดของแบล็งกิ้งพัลส์เป็นระดับดำมืดจนมองไม่เห็นทางจอหลอดภาพแล้ว ระดับของซิงค์พัลส์ที่อยู่บนยอดสูงสุดของแบล็งกิ้งพัลส์ ก็จะเป็นระดับดำมืดสนิท และไม่ทำให้เกิดการรบกวนภาพที่จอหลอดภาพแต่ประการใด

2.2.4. สัญญาณอีควัลไลซิง (equalizing signal) เป็นสัญญาณที่ใช้เพื่อช่วยทำให้สัญญาณซิงค์ทางแนวตั้งยังคงมีรูปร่างดีเหมือนเดิม หลังจากแยกออกมาจากสัญญาณซิงค์ทางแนวนอนในเครื่องรับโทรทัศน์แล้ว สัญญาณนี้มีความถี่เป็นสองเท่าของสัญญาณซิงค์ทางแนวนอน ซึ่งจะช่วยให้การสะแกนไขว้กันทางเครื่องรับโทรทัศน์ เป็นไปโดยเรียบร้อย รวมทั้งสัญญาณซิงค์ทางแนวนอนก็จะไม่ขาดหายไปในช่วงเวลาที่มีสัญญาณซิงค์ทางแนวตั้งอีกด้วย ขนาดของอีควัลไลซิงพัลส์ ก็มีขนาดประมาณซิงค์พัลส์ทางแนวตั้ง คือประมาณ 190 ไมโครวินาที หรือประมาณสามเท่าของซิงค์พัลส์ทางแนวนอน นอกจากนี้ ยังนิยมแบ่งพัลส์นี้ออกเป็นพัลส์เล็ก ๆ ตามรูปที่ 2.12 เพื่อให้เกิดซิงค์พัลส์ทางแนวนอนครึ่งหนึ่ง ในทุก ๆ สองครั้งที่มีพัลส์เล็ก ๆ เหล่านี้



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2.3 สัญญาณโทรทัศน์สีประกอบด้วยอะไรบ้าง

ตามที่ได้กล่าวมาแล้ว ความต้องการในเรื่องการให้บริการที่มีเครื่องรับโทรทัศน์ขาวดำอยู่ด้วย มีอยู่ด้วยกันสามประการ ประการแรกคือ เรื่องของ compatibility กับ reverse compatibility ประการที่สอง คือ สัญญาณโทรทัศน์สีที่ส่งออกอากาศ จะต้องประกอบด้วยส่วนที่เป็นสัญญาณส่องสว่างกับส่วนที่เป็นสัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี ประการสุดท้าย ก็คือ ความถี่ของโทรทัศน์สัญญาณที่ให้ภาพสี จะต้องมิชอบขัดอยู่ในความถี่เดียวกันกับสัญญาณส่องสว่าง ในทางปฏิบัติ กล้องโทรทัศน์สีจะช่วยเหลือทำให้เกิดสัญญาณแสงสีแดง-แสงสีเขียว-แสงสีน้ำเงิน ขึ้น ซึ่งหากจะทำการส่งสัญญาณแสงสีเหล่านี้ไปยังเครื่องรับโทรทัศน์สีโดยตรง จะเป็นการยุ่งยาก จึงทำให้วิธีการนำสัญญาณแสงสีทั้งสามเหล่านี้ มาผสมในวงจรพิเศษ ซึ่งเรียกว่า วงจรแมทริกซ์ (matrix) เพื่อทำให้เกิดเป็นสัญญาณใหม่สองสัญญาณ คือ สัญญาณส่องสว่างและสัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี ตามที่แสดงไว้ในรูปที่ 2.14 เมื่อสถานีโทรทัศน์สีส่งสัญญาณต่าง ๆ เหล่านี้ออกอากาศ เครื่องรับโทรทัศน์ขาวดำก็จะรับเฉพาะสัญญาณโทรทัศน์ขาวดำ ส่วนเครื่องรับโทรทัศน์สี ก็จะรับสัญญาณโทรทัศน์ทั้งหมด แล้วมาทำให้เกิดภาพสีขึ้นที่จอหลอดภาพต่อไป

กล่าวโดยสรุป สถานีโทรทัศน์สีจะต้องส่งสัญญาณต่าง ๆ ออกอากาศไปให้เครื่องรับโทรทัศน์ เพื่อทำให้เกิดภาพสีขึ้นที่จอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์สี และภาพขาวดำที่จอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์ขาวดำ กับมีเสียงที่ลำโพงของเครื่องรับโทรทัศน์ ดังต่อไปนี้

2.3.1. สัญญาณเสียง เพื่อทำให้เกิดเสียงที่ลำโพงเครื่องรับโทรทัศน์

2.3.2. สัญญาณโทรทัศน์ขาวดำ สัญญาณนี้ คือสัญญาณภาพ ในเรื่องของโทรทัศน์ขาวดำนั่นเอง กล้องโทรทัศน์สีในห้องส่งโทรทัศน์ จะช่วยทำให้เกิดสัญญาณแสงสีแดง-แสงสีเขียว-แสงสีน้ำเงินขึ้น ซึ่งเราอาจใช้สัญลักษณ์ E_r , E_g , E_b แทนค่าสัญญาณทางไฟฟ้าเป็นโวลต์ที่ได้จากหลอดสีแดง-หลอดสีเขียว-หลอดสีน้ำเงิน ตามลำดับ สัญญาณแสงสีทั้งสามนี้จะผ่านวงจรพิเศษ เรียกว่า วงจรแมทริกซ์ ตามที่แสดงไว้ในรูปที่ 2.15 เพื่อทำให้เกิดสัญญาณส่องสว่าง E_y โดยมีส่วนผสมของแสงสีทั้งสามในอัตราส่วนที่แน่นอน ดังต่อไปนี้

$$E_y = 0.299E_r + 0.587E_g + 0.114E_b$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2.3.3. สัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี สัญญาณนี้ เป็นสัญญาณที่เครื่องส่งโทรทัศน์สีได้ทำการส่งไปยังเครื่องรับโทรทัศน์ เพื่อช่วยเหลืองทำให้เกิดภาพสีขึ้นทางจอหลอดภาพของเครื่องรับโทรทัศน์ คุณลักษณะของสัญญาณนี้จะขึ้นอยู่กับระบบของโทรทัศน์สี ซึ่งมีอยู่สามระบบคือ โทรทัศน์สีระบบ NTSC, โทรทัศน์สีระบบ PAL และโทรทัศน์สีระบบ SECAM สัญญาณโทรทัศน์ที่ภาพสีในโทรทัศน์สีระบบ NTSC จะประกอบด้วยสัญญาณสีสองสัญญาณที่รวมกันอยู่ในรูปของ signal suppressed carrier โดยจะต้องทำมุมระหว่างคลื่นพาห์ทั้งสองต่างกันเก้าสิบองศา สัญญาณสีทั้งสองสัญญาณนี้ เครื่องรับโทรทัศน์สีจะมีวงจรพิเศษแยกออกมาเพื่อนำไปใช้ในการควบคุมเรื่องแสงสี (hue) และการอิ่มตัวของแสงสี (saturation) ของภาพสีที่ปรากฏจอหลอดภาพ สัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสีนี้ จะใช้คลื่นพาห์ของสัญญาณ หรือคลื่นเลอร์ซัพแคริเออร์ (color subcarrier) ที่ความถี่ 3.58 เมกะเฮิรท์ และจะต้องรวมสัญญาณสองสว่าง เพื่อใช้คลื่นพาห์ของเครื่องส่งโทรทัศน์สีนำออกอากาศเพื่อส่งต่อไปให้ถึงเครื่องรับโทรทัศน์สี วิธีการส่งสัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสีรวมไปกับสัญญาณโทรทัศน์ขาวดำหรือสัญญาณสองสว่าง โดยการนำคลื่นพาห์ของสัญญาณสีนี้เป็นวิธีการพิเศษในทางไฟฟ้า ซึ่งเรียกว่า multiplex transmission

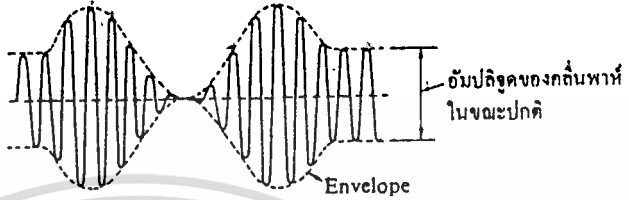
2.3.4. สัญญาณซิงค์, แบล็งกิ้ง และอ็ควัลไลซิง สัญญาณดังกล่าวนี้มีลักษณะเช่นเดียวกับกับสัญญาณซิงค์ สัญญาณแบล็งกิ้ง และสัญญาณอ็ควัลไลซิงค์ ในเรื่องของโทรทัศน์ขาวดำทุกประการ

2.3.5 สัญญาณซิงค์ของภาพสี (color sync signal) เนื่องจากสัญญาณโทรทัศน์ที่ให้ภาพสี ตามข้อ (ค) อยู่ในรูปของ amplitude-modulated signal (suppressed carrier) ตามที่แสดงไว้ในรูปที่ 2.16 ซึ่งเมื่อเครื่องรับโทรทัศน์สีรับได้แล้ว ก็จำเป็นต้องใช้คลื่นพาห์ของภาพสี ที่เหมือนกันกับที่ใช้ในเครื่องส่งโทรทัศน์ด้วย ฉะนั้น เครื่องรับโทรทัศน์สี จึงจำเป็นต้องมีวงจรผลิตคลื่นพาห์ของภาพสีที่ต้องการขึ้นเพื่อทำให้คลื่นพาห์ของภาพสี หรือคลื่นเลอร์ซัพแคริเออร์ ที่ใช้ในด้านเครื่องส่งโทรทัศน์กับด้านเครื่องรับโทรทัศน์สี มีความถี่และเฟส (phase angle) ที่ถูกต้องตรงกัน เครื่องส่งโทรทัศน์จึงจำเป็นต้องส่งสัญญาณซิงค์ของภาพสี ไปให้เครื่องรับโทรทัศน์สีโดยส่งไปในส่วนของ back porch ของซิงค์พัลส์ทางแนวนอน ตามที่แสดงไว้ในรูปที่ 2.17 ซึ่งเรียกสัญญาณซิงค์ของภาพสีนี้ว่า คลื่นเลอร์เบิร์สต์ (color burst)

สัญญาณที่ต้องการ (ก)
มอดูเลท



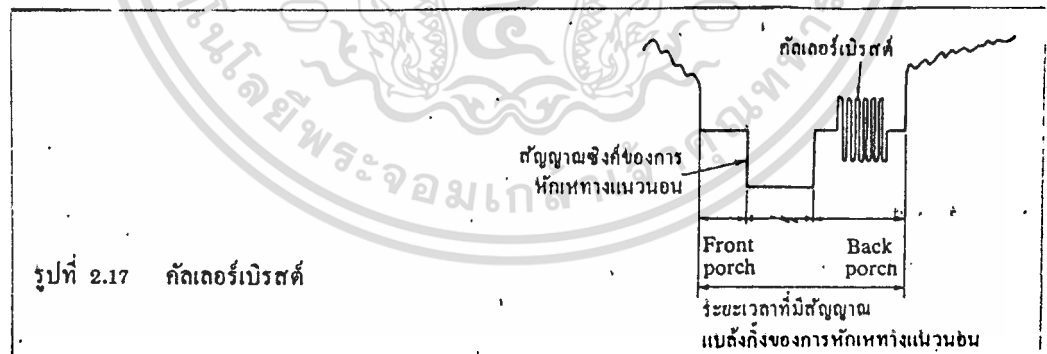
อัมพลิจูดของสัญญาณ (ข)
หลังจากมอดูเลทแล้ว



รูปร่างของสัญญาณ (ค)
ที่ได้จากการมอดูเลท
แบบเอ.เอ็ม. โดยทิ้งสัญญาณ
คลื่นพาหะ (suppressed carrier A.M.)



รูปที่ 2.16 รูปร่างของสัญญาณที่ได้จากการมอดูเลทแบบ เอ.เอ็ม. โดยทิ้งสัญญาณคลื่นพาหะ (suppressed carrier amplitude modulation)



รูปที่ 2.17 กัตเตอร์เมิรสต์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทที่ 3

หลักการทํางานของระบบ

เริ่มต้นจากสัญญาณคอมโพสิตของภาพย่อย จะถูกนำไปผ่านวงจรแยกซิงค์ จะได้ซิงค์ทางแนวตั้ง และทางแนวนอนออกมา ส่วนสัญญาณขาวดำของภาพย่อยจะถูกแปลงเป็นข้อมูลดิจิทัลขนาด 6 บิต เก็บลงใน field memory ซึ่งมีขนาด $32 \text{ K} \times 8$ ทั้ง 2 ตัว รวมเป็นแอดเดรสทั้งหมด 64 K BYTE ตำแหน่ง ดังนั้นต้องใช้แอดเดรสในการเก็บทั้งหมด 16 บิต ($A_0 - A_{15}$)

แอดเดรส $A_0 - A_6$ ได้จากการนำเอาซิงค์ทางแนวตั้งของภาพย่อยไปผ่านวงจรหารสาม แล้วนำไปเป็นสัญญาณนาฬิกาให้กับ Line counter ดังนั้น $A_0 - A_6$ จะเพิ่มค่าขึ้นทีละหนึ่ง ทุก ๆ 3 เส้นสะแกนทางแนวตั้ง

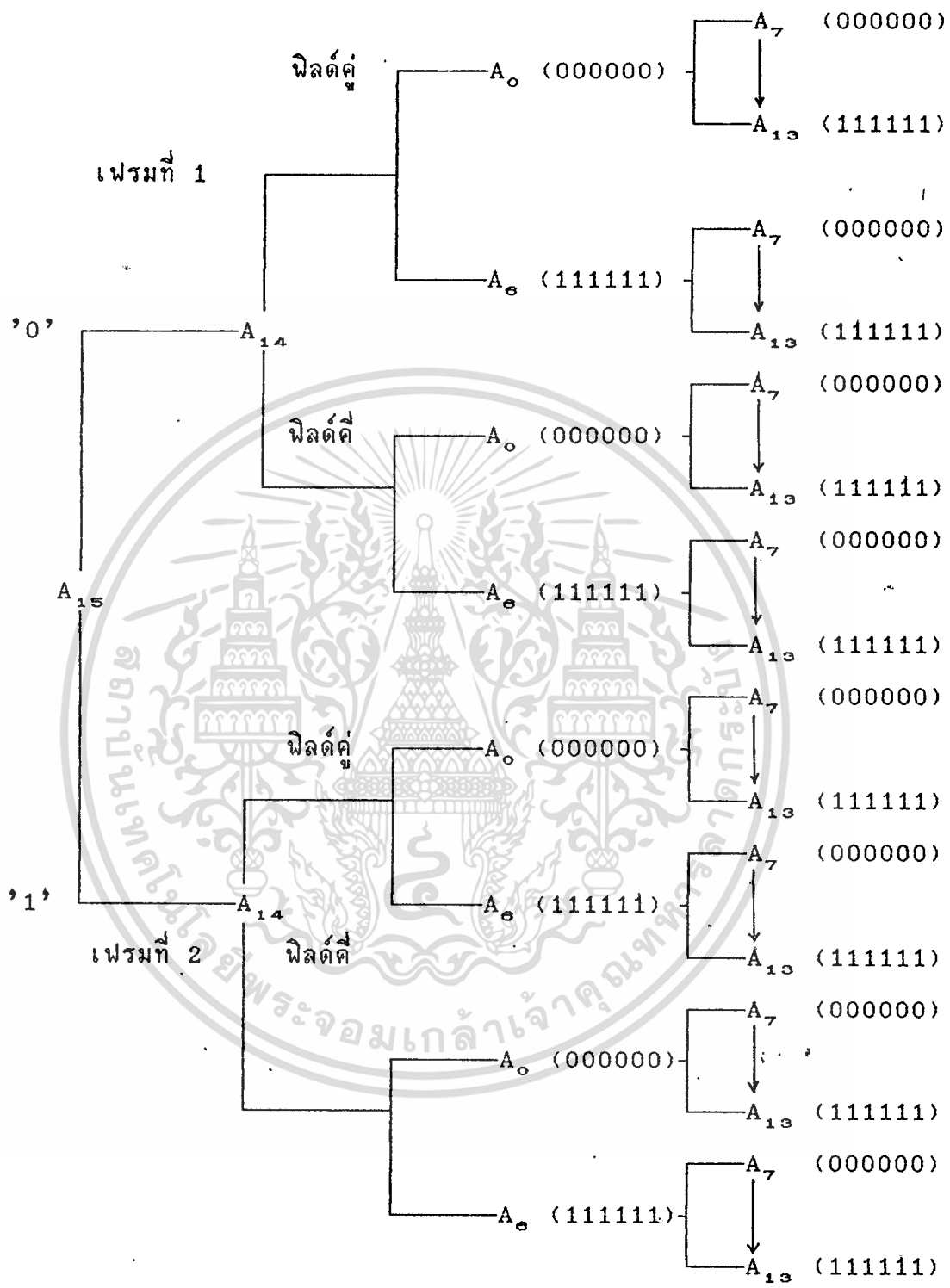
แอดเดรส $A_7 - A_{13}$ ได้จากวงจร Sample Counter ซึ่งมีสัญญาณการเขียนหน่วยความจำ (CLKWR) เป็นสัญญาณนาฬิกา สัญญาณ CLKWR จะมีความถี่ $5/3 \text{ MHz}$

แอดเดรส $A_{14} - A_{15}$ ได้จากวงจร Encode Field & Frame Type โดยนำเอาสัญญาณซิงค์ทางแนวตั้งของภาพย่อย มาผ่านวงจรมัลติ

แอดเดรส A_{14} จะบอกว่าเป็นฟิลด์คู่หรือฟิลด์คี่

แอดเดรส A_{15} จะบอกว่าเป็นเฟรมที่ 1 หรือเฟรมที่ 2

เนื่องจากการเปลี่ยนแปลงค่าของ $A_0 - A_6$, $A_7 - A_{13}$, และ $A_{14} - A_{15}$ มีความเร็วไม่เท่ากัน โดย $A_{14} - A_{15}$ ช้ากว่า $A_0 - A_6$; $A_0 - A_6$ ช้ากว่า $A_7 - A_{13}$ ดังนั้นระบบการอ้างแอดเดรสจะเป็นดังแผนภาพ ต่อไปนี้



รูปที่ 3.1 แสดงแผนภาพระบบการอ้างแอดเดรส

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

จากระบบแอดเดรสจะเห็นว่าในแต่ละฟิลด์ (1 ช่วง V-sync) เราจะเก็บข้อมูลทั้งหมด 128 จุด ต่อเส้นสแกนแนวนอน 1 เส้น (พิจารณาจาก A_7-A_{10}) โดยจะเก็บจำนวนเส้นสแกนทางแนวนอน 1 เส้น แล้วเว้นไป 2 เส้น (พิจารณา A_0-A_9)

เมื่อเริ่มจ่ายไฟให้กับระบบ จะทำให้ระบบแอดเดรสการเขียนเริ่มต้นทำงาน แอดเดรสการเขียน จะนำไปผ่านวงจรมัลติเพล็กซ์แอดเดรสกับสัญญาณแอดเดรสของการถ่ายข้อมูลจาก Field memory ลง Line memory โดยขณะที่ไม่มีการแสดงภาพเล็กบนจอทีวี สัญญาณ SELADR จะมีลอจิก '0' ตลอด ทำให้มีเพียงแอดเดรสการเขียนเท่านั้นที่ผ่านวงจรมัลติเพล็กซ์ไปให้กับหน่วยความจำได้ จึงเกิดการเขียนข้อมูลลงหน่วยความจำอย่างเดี๋ยวจนกระทั่งผู้ใช้เริ่มต้น Run โปรแกรม CPU ก็จะมาควบคุมให้สัญญาณ SELADR มีลักษณะเป็นสัญญาณ '0', '1' สลับกัน ในช่วงที่เป็น '1' วงจรมัลติเพล็กซ์จะปล่อยแอดเดรสการถ่ายข้อมูลไปให้กับหน่วยความจำ ข้อมูลจะถูกถ่ายผ่าน Transfer buffer ไปเก็บไว้ที่ Line memory จนครบ 128×8 บิต ซึ่งจะได้ข้อมูลภาพ 1 เส้นสแกนทางแนวนอนพอดี เมื่อถ่ายข้อมูลครบ 1 Line แล้ว สัญญาณ TR ที่วงจรมัลติเพล็กซ์ CLKTR และ CLKRD จะปล่อย CLKRD ไปให้ sample counter ทำให้ข้อมูลถูกอ่านออกจาก Line memory ไปให้กับวงจร D/A แปลงสัญญาณกลับเป็นสัญญาณอะนาล็อก สัญญาณ TR ในช่วงที่ปล่อย CLKRD ออกมานี้จะนำไปควบคุมอะนาล็อกสวิทช์ ทำให้ข้อมูลที่ผ่าน D/A ถูกนำไปแสดงผลบนจอโทรทัศน์ซึ่งได้สัญญาณ 1 Line ของภาพเล็กแสดงออกมา CPU จะสั่งให้เกิดการถ่ายข้อมูลจาก Field memory ลง Line memory และอ่านข้อมูลจาก Line memory ไปแสดงผลบนจอทีวี เป็นจำนวน $1/3$ ของจำนวนเส้นสแกนทางแนวนอนของภาพหลัก ทำให้ได้ภาพเล็กซึ่งมีขนาดย่อลง $1/3$ ทางแนวตั้งได้ อันนี้เนื่องจากสัญญาณการอ่านมีความถี่มากกว่าสัญญาณการเก็บข้อมูลอยู่ 3 เท่า จึงทำให้ข้อมูลถูกย่อลงทางแนวนอน $1/3$ เท่า ดังนั้นจะได้ ภาพเล็กที่มีขนาด $1/3 \times 1/3 = 1/9$ เท่าแสดงที่จอทีวี สำหรับระบบแอดเดรสของการถ่ายข้อมูลและการอ่านข้อมูล จาก Line memory จะกล่าวถึงในเรื่องของหน่วยความจำ

ในระบบนี้ภาพเล็กสามารถเลือกตำแหน่งที่แสดงผลบนจอโทรทัศน์ได้ โดยการโปรแกรมวงจรมวจรส่วนสร้างและกำหนดตำแหน่งของช่องหน้าต่างผ่าน CPU

โครงสร้างของระบบ

ส่วนประกอบต่าง ๆ ของระบบภาพซ้อนภาพควบคุมด้วยไมโครโปรเซสเซอร์ (Vedio Mixer Microprocessor) แสดงได้ตามบล็อกไดอะแกรม รูปที่ 3.2 ซึ่งจะประกอบด้วยส่วนหลัก 6 ส่วน ดังนี้

1. ส่วนการจัดการสัญญาณทางอินพุต (Analog Video Input Processor)
 2. ส่วนสร้างสัญญาณเวลา (Timing Unit)
 3. ส่วนหน่วยความจำ (Memory Unit)
 4. ส่วนติดต่อกับผู้ใช้ (User Interface) และส่วนควบคุม (Control Unit)
 5. ส่วนจัดการสัญญาณภาพทางเอาท์พุต (Analog Video Output Processor)
 6. ส่วนติดต่อกับเครื่องรับโทรทัศน์ (TV Receive Interface Unit)
- ส่วนประกอบทั้ง 6 ส่วนทำหน้าที่ดังนี้

3.1. ส่วนการจัดการสัญญาณทางอินพุต (Analog Video Input processor)

ส่วนนี้ประกอบด้วย

1. วงจร sync separate : ทั้งหมด 2 วงจร เพื่อแยกสัญญาณซิงก์ทางแนวตั้งและแนวนอนของภาพหลัก และภาพรองออกมา

2. A/D : ใช้แปลงข้อมูลภาพรองไปเป็นข้อมูลทางดิจิทัลเพื่อเก็บลงหน่วยความจำ

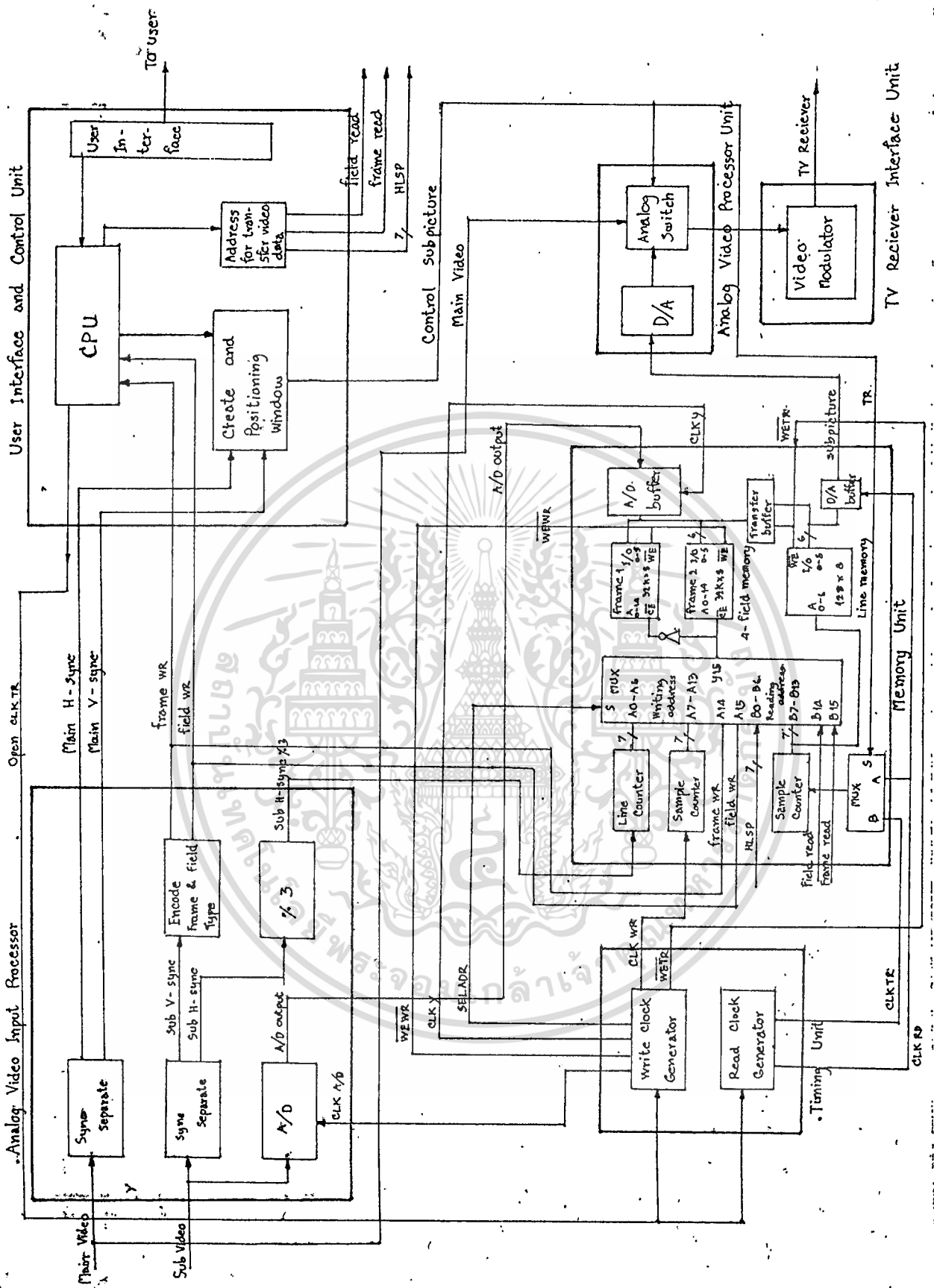
3. Encode Frame & Field Type : ใช้กำหนด type ของเฟรมและฟิลด์ของสัญญาณของภาพรอง

4. วงจรหาร 3 : ใช้หารสัญญาณ Sub II-Sync ไปเป็น Sub II-Sync \div 3 การทำงานของวงจรต่าง ๆ เป็นดังนี้

3.1.1. วงจร sync separate

วงจรแยกสัญญาณ ทำหน้าที่แยกสัญญาณควบคุมภาพในแนวตั้ง (V-Sync) และสัญญาณควบคุมภาพในแนวนอน (H-Sync) ออกมาจากสัญญาณ (Video Signal) เพื่อนำไปใช้ในการควบคุมในวงจรส่วนอื่นๆ ต่อไป

เอกสารนี้เป็นเอกสารสงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 3.2 แสดงบล็อกไดอะแกรมส่วนประกอบต่างๆของระบบภาพซ้อน

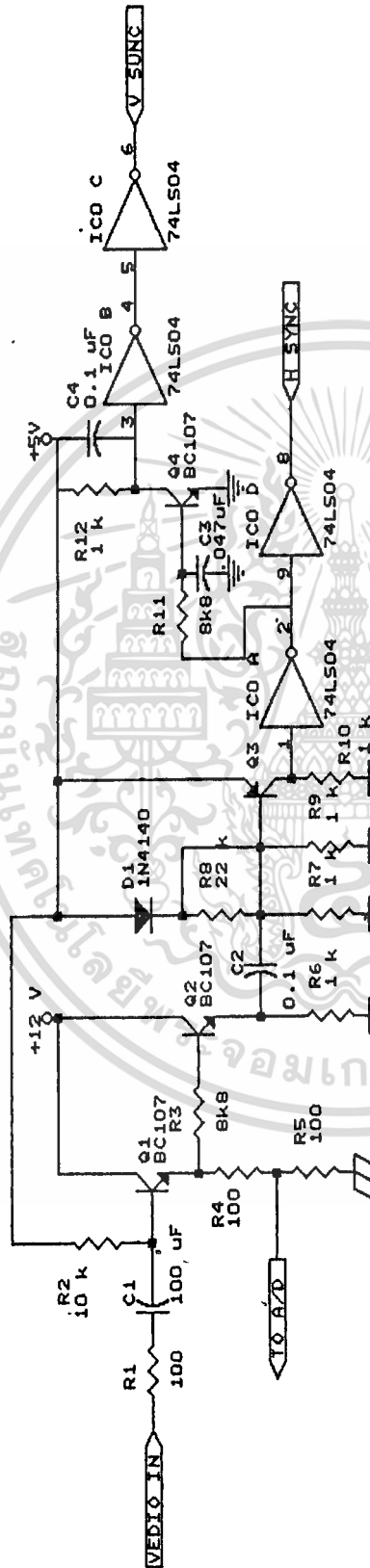
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

จากรูปที่ 3.3 ประกอบด้วย 4 ส่วนที่สำคัญ ซึ่งมีรายละเอียดดังนี้

1. ส่วนแมทชิ่ง (Matching) สัญญาณและส่วนคัปปีง (coupling) สัญญาณ โดยที่ R1 และ C1 ทำหน้าที่ดังกล่าวตามลำดับ
2. ส่วนบัฟเฟอร์ (Buffer) สัญญาณ ทรานซิสเตอร์ Q_1 และ Q_2 ทำงานในลักษณะอิมิตเตอร์ฟอลโลเวอร์ (Emitter Follower)
3. ส่วนการเปรียบเทียบสัญญาณ (Comparater) จากระดับสัญญาณซิงค์ ซึ่งมีระดับเทียบเท่าระดับสัญญาณยอดคลื่นพาหะ (Peak carrier) เป็นระดับที่เด่นชัดในสัญญาณรวม เราสามารถตรวจจับได้โดยอาศัยหลักการของการเปรียบเทียบระดับสัญญาณรวมกับระดับสัญญาณอ้างอิง ไดโอดในวงจรส่วนนี้คือทิวในสำคัญในการจัดไบอัสให้กับทรานซิสเตอร์ Q_3 เมื่อมีระดับสัญญาณซิงค์เข้ามา Q_3 จะเปิดกระแสทำให้ได้สัญญาณพัลส์ ซึ่งเป็นสัญญาณซิงค์ตามแนวนอนตามต้องการ
4. ส่วนการกรองสัญญาณความถี่ต่ำผ่าน (Low pass filter) ลักษณะของสัญญาณซิงค์ตามแนวตั้ง มีความถี่เพียง 50 เฮิรทซ์ ในขณะที่สัญญาณซิงค์ตามแนวนอนมีความถี่ที่ 15.625 กิโลเฮิรทซ์ ซึ่งนับได้ว่าแตกต่างกันมาก เราสามารถตรวจจับสัญญาณซิงค์ตามแนวตั้งออกมาจากสัญญาณซิงค์ตามแนวนอน ได้โดยอาศัยหลักการที่ว่า ณ ตำแหน่งของสัญญาณซิงค์ตามแนวตั้ง จะมีสัญญาณอิกวัลไลซิงค์ (Equalizing) ซึ่งมีความถี่ เป็น 2 เท่าของสัญญาณซิงค์ตามแนวนอน โดยที่วงจรนี้ ทำงานร่วมกับ IC 74LS04 ซึ่งเป็น IC Inverting สำหรับแปลงสัญญาณที่ได้จากวงจร

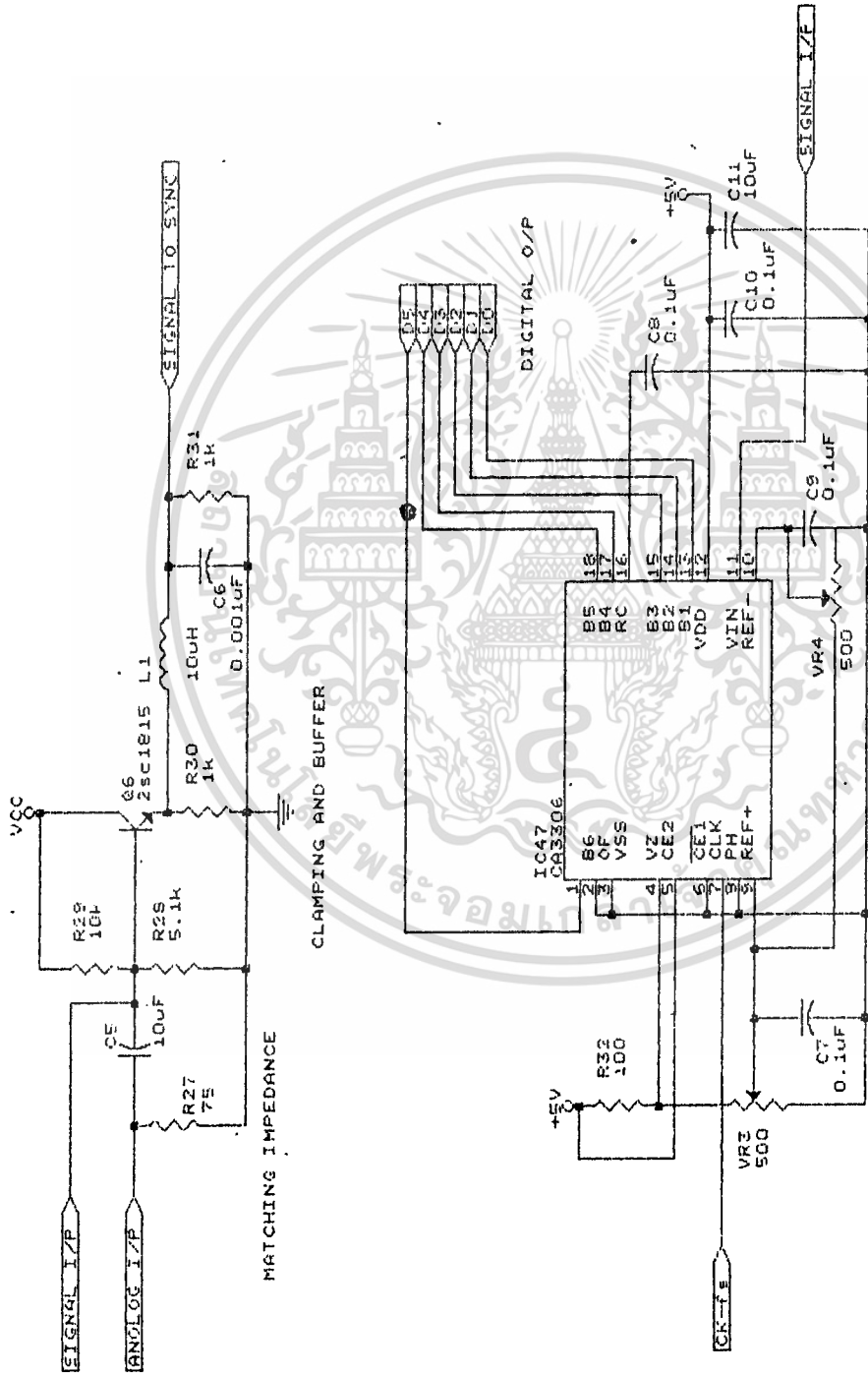
3.1.2. วงจร A/D

วงจร A/D เป็นวงจรแปลงสัญญาณอนาลอก (analog signal) มาเป็นสัญญาณดิจิทัล (Digital signal) เพื่อมาเก็บไว้ในหน่วยความจำ โดยที่ในโครงงานนี้ เราใช้ไอซีสำเร็จรูป CA 3306 ซึ่งมีขนาด 6 บิต โดยที่มีความเร็วสูงสุด 15 เมกะเฮิรทซ์ การใช้งาน CA 3306 ต้องกำหนดแรงดันอ้างอิง V_{ref} จากรูปที่ 3.4 ความต้านทาน VR_3 และ VR_4 เป็นตัวกำหนดแรงดันอ้างอิง โดยใช้สัญญาณนาฬิกาขนาดความถี่ 1.6 เมกะเฮิรทซ์



รูปที่ 3.3 แสดงวงจรแยกสัญญาณซิงค์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 3.4 แสดงวงจรตัดแปลงอนาล็อกเป็นดิจิทัล

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3.1.3. Encode Frame/Field Type

วงจรอยู่ในรูปที่ 3.5 (เป็นส่วนหนึ่งของวงจรสร้างสัญญาณแอดเดรสการเขียน) โดยให้ IC20 74LS161 ทำหน้าที่เป็นวงจรนับสี่ จะได้สัญญาณ FRAMEWR (A_{15}) และ FIELDWR (A_{14}) ออกมา สัญญาณทั้งสองมีความหมายต่อ type ของสัญญาณดังนี้

FRAME WR (A_{15})	FIELD WR (A_{14})	TYPE
0	0	เฟรมที่ 1 พิลด์คู่
0	1	เฟรมที่ 1 พิลด์คี่
1	0	เฟรมที่ 2 พิลด์คู่
1	1	เฟรมที่ 2 พิลด์คี่

3.1.4. วงจรหาร 3

วงจรอยู่ในรูปที่ 3.6 ใช้ IC15 74LS162 การทำงานของวงจรจะมีลักษณะเดียวกับวงจรสร้างสัญญาณ CLK WR (ส่วนสร้างสัญญาณเวลา) เข้าที่พุกที่ 14 จากขา 14 ของ 74LS162 เมื่อนำไปผ่าน Inverter ก็จะได้สัญญาณ Sub H-Sync/3 ตามต้องการ

3.2. ส่วนสร้างสัญญาณเวลา (Timing Unit)

ส่วนนี้จะทำหน้าที่สร้างสัญญาณที่ใช้ในการเขียนและอ่านข้อมูลภาพของหน่วยความจำ ซึ่งจะแบ่งเป็นบล็อกใหญ่ ๆ ได้ 2 บล็อกคือ

3.2.1. ส่วนสร้างสัญญาณในการเก็บข้อมูลภาพลงในหน่วยความจำ จะสร้างสัญญาณต่าง ๆ ดังนี้

3.2.1.1. สัญญาณนาฬิกาของวงจรแปลงอนาล็อกเป็นดิจิทัล

3.2.1.2. สัญญาณอินาเบลการเขียน (WEWR) หน่วยความจำ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่ 3.2.1.3 หรือสัญญาณปล่อยข้อมูลจากบัฟเฟอร์ของหัน A/D ปรเข้าหน่วยการคำนวณว่าจำ (CLKY) ก็ทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3.2.1.4. สัญญาณควบคุมวงจรมัลติเพล็กซ์แอดเดรสการเขียนหน่วยความจำ และแอดเดรสการถ่ายข้อมูลจาก Field memory ลง Line memory (SELADR)

3.2.1.5. สัญญาณนาฬิกา สำหรับวงจสร้างแอดเดรสการเขียนข้อมูลลงหน่วยความจำ (CLKWR)

3.2.2. ส่วนสร้างสัญญาณการดึงข้อมูลจากหน่วยความจำ (Reading Clock Generator) จะสร้างที่สำคัญดังนี้

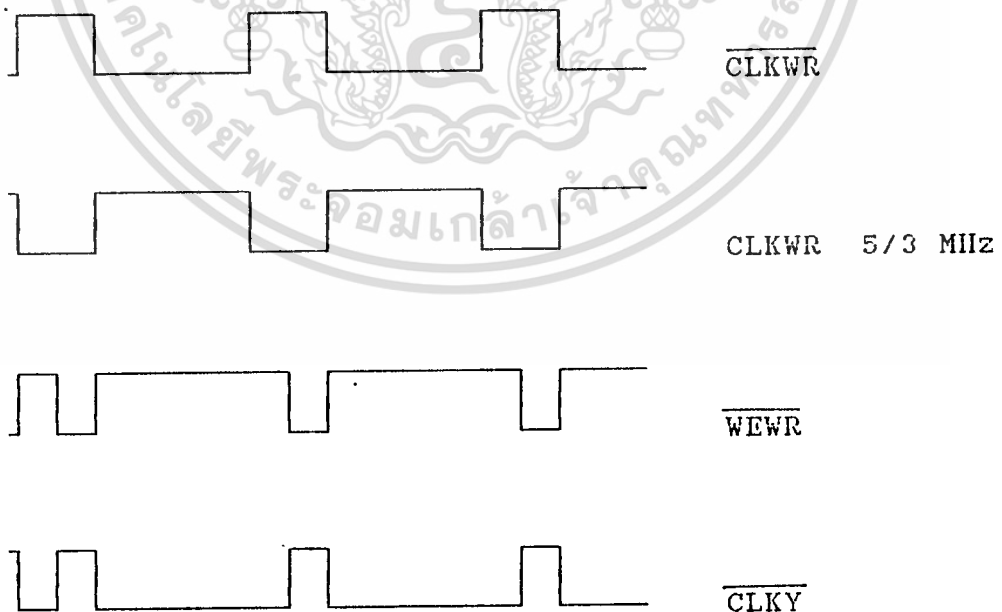
3.2.2.1. สัญญาณนาฬิกา สำหรับวงจสร้างแอดเดรสการถ่ายข้อมูลลง Line memory (CLKTR)

3.2.2.2. สัญญาณอินวาเบิลการถ่ายข้อมูลลง Line memory (\overline{WETR})

3.2.2.3. สัญญาณนาฬิกาสำหรับการอ่านข้อมูลจากหน่วยความจำ (CLKRD)

3.2.3 สัญญาณการเขียนหน่วยความจำ

สัญญาณการเขียนหน่วยความจำ แสดงในรูปที่ 3.7



รูปที่ 3.7 แสดงสัญญาณการเขียนหน่วยความจำ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สัญญาณ $\overline{\text{CLKWR}}$ จะใช้ป้อนเป็นอินพุตให้กับ A/D และ Sample Counter ของการเก็บข้อมูลลงหน่วยความจำ

สัญญาณ $\overline{\text{WEWR}}$ ใช้ enable หน่วยความจำ

สัญญาณ $\overline{\text{CLKY}}$ ใช้เปิดเกตของ A/D buffer (ดูจาก block diagram หลัก)

ข้อมูลจะถูกเขียนลงหน่วยความจำ ตามขั้นตอนต่อไป

ขั้นแรก ขอบขาขึ้นของ $\overline{\text{CLKWR}}$ จะกระตุ้นให้วงจรสร้างแอดเดรสสามารถไว้ที่ขาแอดเดรสทั้ง 16 ขาของสแตติกแรม (เฉพาะ A_7-A_{13} ; A_0-A_6 จะสร้างจาก Line count และ $A_{14}-A_{15}$ จะสร้างจากวงจร Encode From and field type ซึ่งแอดเดรสทั้ง 2 ชุด จะมารออยู่ก่อน A_7-A_{13} แล้ว)

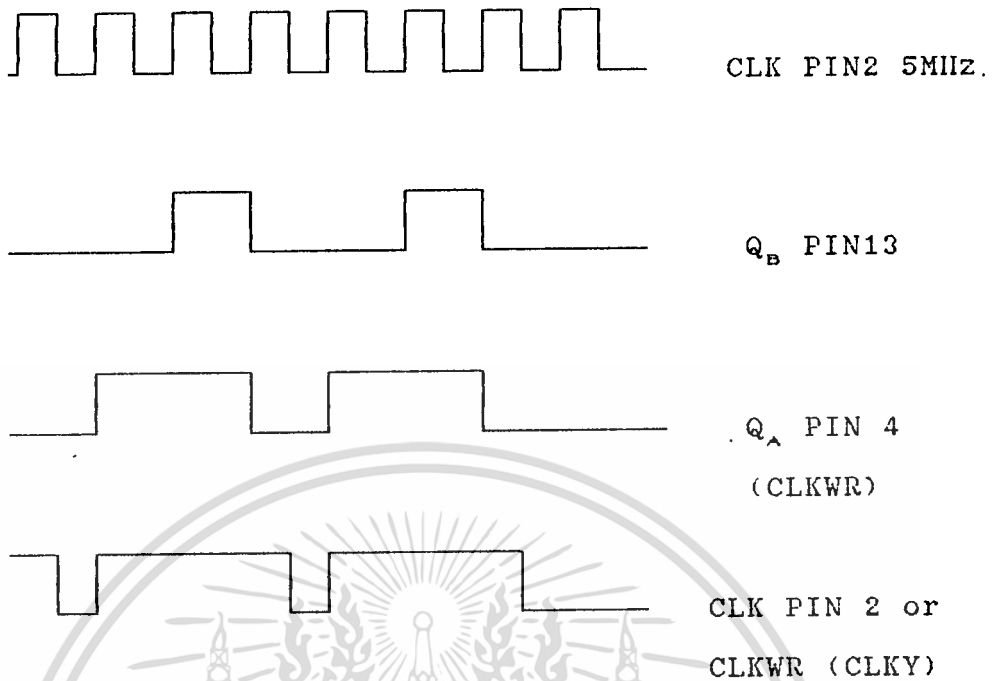
ขั้นต่อไปที่ขอบขาขึ้นของ $\overline{\text{CLKY}}$ จะเปิดเกตของ A/D buffer ข้อมูลจาก A/D จะถูกปล่อยไปให้ขา Data ของสแตติกแรม ขณะเดียวกันสัญญาณ $\overline{\text{WEWR}}$ จะ enable สแตติกแรม ข้อมูลจึงถูกเก็บเข้าหน่วยความจำได้

จากรูปสัญญาณจะสังเกตได้ว่าข้อมูลจะถูกเก็บเข้าหน่วยความจำทุก ๆ ช่วงของ $\overline{\text{CLKWR}}$ ดังนั้น ความถี่ของสัญญาณ $\overline{\text{CLKWR}}$ ต้องไม่เร็วกว่าช่วง write cycle ของสแตติกแรม ในโครงการนี้จะใช้ $\overline{\text{CLKWR}}$ ซึ่งมีความถี่ 5/3 MHz

วงจรรูปที่ 3.8 ใช้สร้างสัญญาณต่าง ๆ ที่กล่าวถึงข้างต้น ใช้ IC 74LS162 ซึ่งเป็น Binary Counter ทำหน้าที่เป็นวงจรนับ 3 โดยมีลำดับการนับเป็น 00 01 11 ปกติ 74LS162 จะนับในลำดับที่ปกติ ดังนั้นเมื่อนับถึง 01 จะต้องนำสัญญาณทั้งสองมาดีเทคโดยใช้อินเวอร์เตอร์ และแนนด์เกต แล้วนำเอาที่พุ่มมาต่อเข้าขา load เพื่อโหลดข้อมูล 11 ออกมาที่เอาพุทของ 74LS162 และเมื่อนับถึง 11 ก็ต้องเคลียร์ 74LS162 กลับไปเป็น 00 จะได้สัญญาณ $\overline{\text{CLKWR}}$ ในรูปแบบที่ต้องการได้ ดังแสดงรูปสัญญาณขาต่างๆได้ดังนี้

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

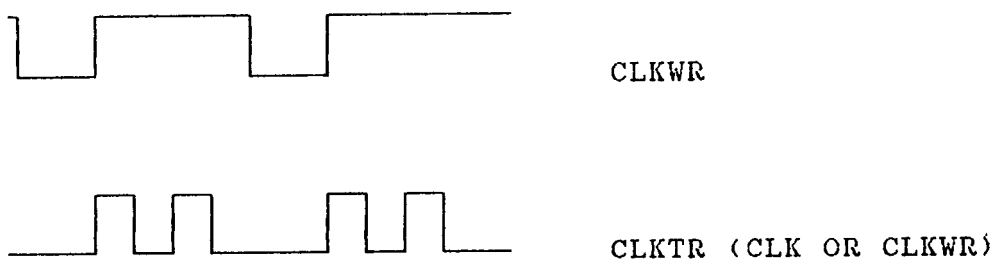
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 3.9 แสดงสัญญาณการเขียนหน่วยความจำ

3.2.4 สัญญาณการอ่านหน่วยความจำ

ตามที่กล่าวถึงในตอนก่อน ก่อนที่จะอ่านข้อมูลภาพเล็กไปแสดงบนจอโทรทัศน์ จะต้องถ่ายข้อมูลจาก field memory มาลง line memory ก่อน โดยจะถ่ายข้อมูลในช่วงที่ไม่มีจอร์เขียนข้อมูล เมื่อพิจารณาจากสัญญาณการเขียนหน่วยความจำ จะสังเกตได้ว่าช่วงที่ CLKWR มี logic เป็น "1" จะไม่เกิดการเขียนหน่วยความจำ จึงใช้ช่วงนี้เป็นช่วง TRANSFER ข้อมูล เพื่อนำของสัญญาณ CLK มา OR กับ $\overline{\text{CLKWR}}$ จะได้สัญญาณการทรานสเฟอ์ตามต้องการ

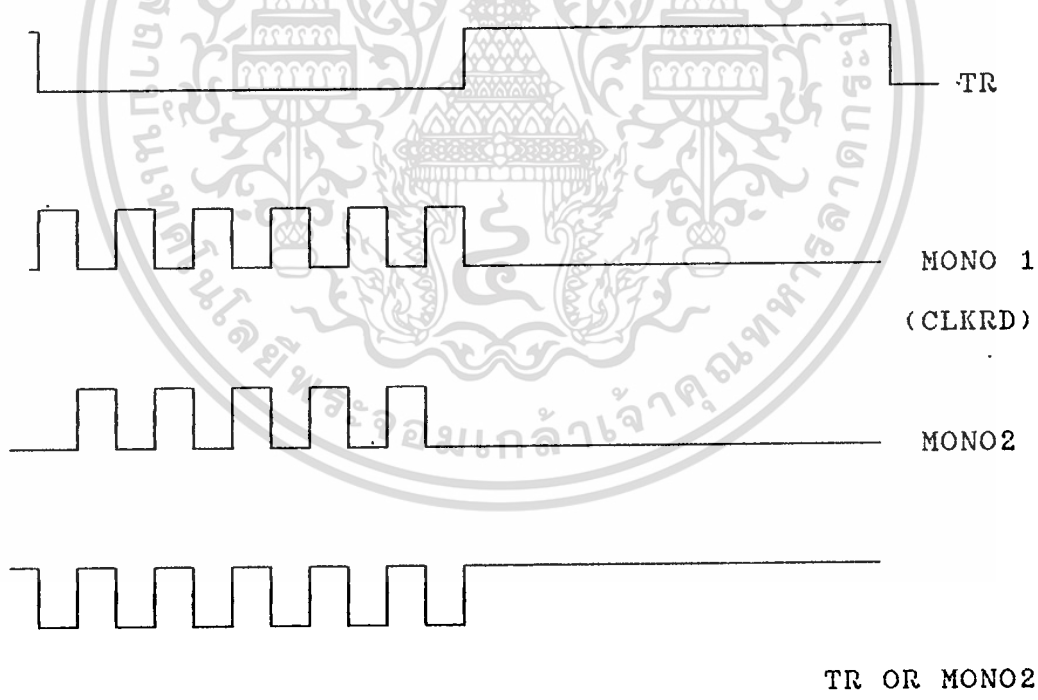


รูปที่ 3.10 แสดงสัญญาณ CLKWR, CLKTR

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ส่วนสัญญาณการอ่านข้อมูล จะใช้สัญญาณนาฬิกาขนาด 5 เมกกะเฮิรตซ์ อ่านจากข้อมูลออกมาในช่วงที่มีสัญญาณช่องหน้าต่าง (TR) ดังนั้นสัญญาณนาฬิกาของการอ่านจะต้อง synchronize กับ สัญญาณช่องหน้าต่างมิฉะนั้นจะทำให้ภาพเล็กเกิดการสั่นได้ (ขอบของภาพไม่เรียบ)

วงจรที่ใช้ synchronize จะใช้ โมโนสเตเบิล 2 ตัว โดยขอบขาลงของสัญญาณ TR จะกระตุ้นโมโนสเตเบิลตัวที่ 1 สร้างพัลส์ไปกระตุ้นโมโนสเตเบิลตัวที่ 2 ซึ่งจะสร้างพัลส์ย้อนมากระตุ้นโมโนสเตเบิลตัวที่ 1 อีกที ทำให้ได้สัญญาณ clock ออกมาที่เอาท์พุทของโมโนสเตเบิลตัวที่ 1 เนื่องจากในระบบที่สร้างในโครงการนี้ ต้องการให้ภาพเล็กแสดงในช่วงที่สัญญาณช่องหน้าต่าง (TR) เป็น "0" ดังนั้นจึงต้องนำเอาท์พุทของโมโนสเตเบิลตัวที่ 2 มา OR กับ TR เสียก่อน จึงจะได้สัญญาณการอ่านเกิดในช่วงที่สัญญาณ TR เป็น "0" ตามต้องการ วงจรนี้แสดงได้ตามรูปที่ 3.11 สัญญาณต่างๆแสดงได้ตามรูปข้างล่างนี้



รูปที่ 3.11 แสดงสัญญาณการอ่านหน่วยความจำ

ความถี่ clock การอ่านปรับให้ได้ 5 เมกกะเฮิรตซ์ โดยปรับที่ความต้านทานปรับค่าได้ของโมโนสเตเบิลทั้งสองตัว

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนลิขสิทธิ์เพื่อการศึกษานั่น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3.3. ส่วนหน่วยความจำ

รูปที่ 3.13 จะแสดงแผนภูมิของหน่วยความจำ ซึ่งจะแบ่งเป็น 2 ส่วนใหญ่ ๆ คือ

1. หน่วยความจำเก็บภาพรอง (4- field memory)

2. หน่วยความจำสำหรับถ่ายข้อมูล 1 เส้นสแกน (Line memory)

ทั้งสองส่วนจะใช้สแตติกแรมเป็นตัวเก็บข้อมูล โดยหน่วยความจำเก็บภาพรองใช้สแตติกแรมซึ่งมีขนาด $32K * 8$ บิต 2 ตัว แต่ละตัวจะเก็บข้อมูลภาพได้ตัวละ 1 เฟรม หรือ 2 ฟิลด์ (คู่, คี่) ดังนั้นระบบนี้จะเก็บข้อมูลภาพได้ถึง 2 เฟรมหรือ 4 ฟิลด์ เหตุผลในการเก็บข้อมูลภาพถึง 4 เฟรม จะอธิบายในเรื่องซึ่งเกี่ยวข้องกับหน่วยความจำต่อไป

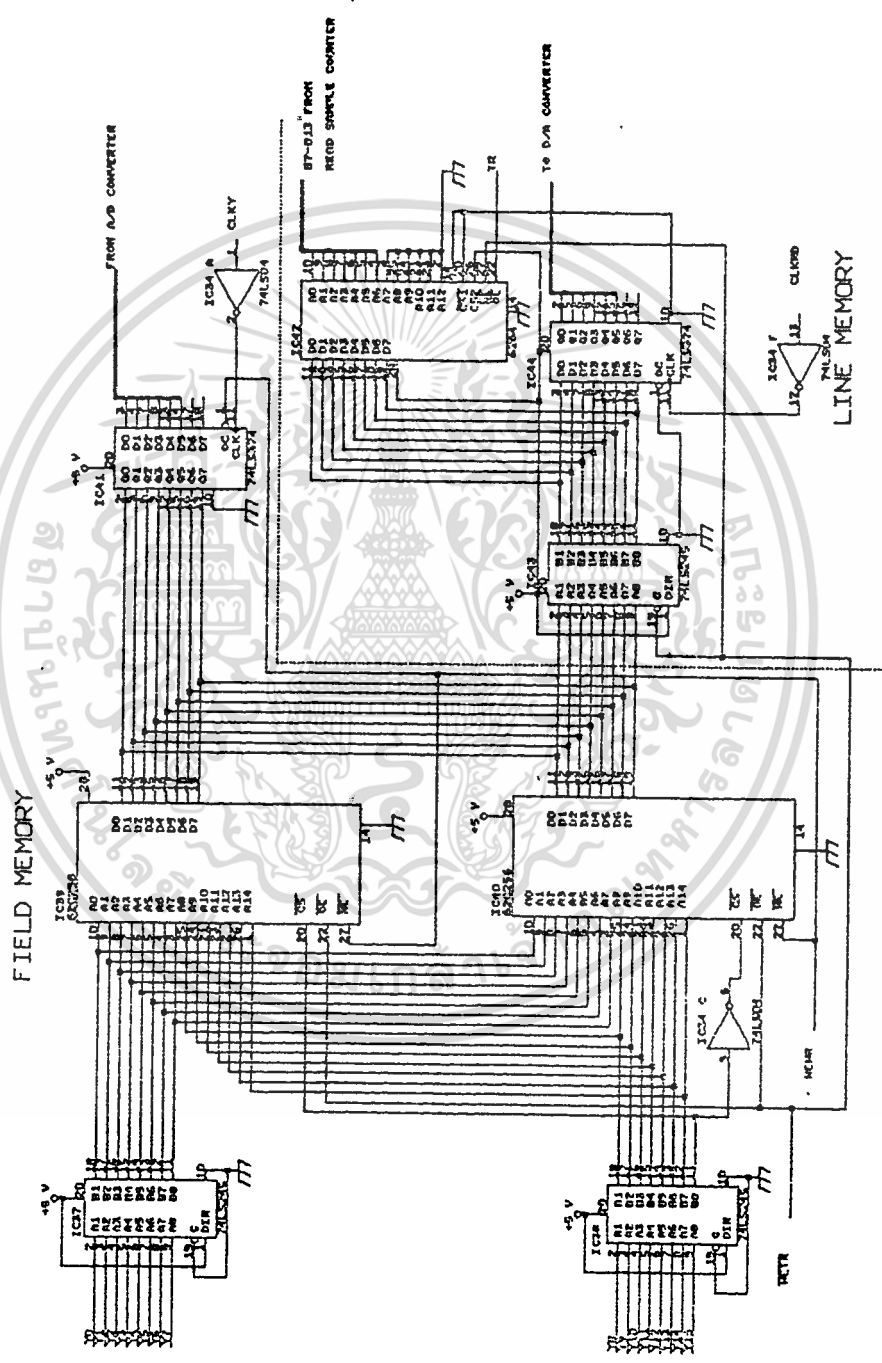
หน่วยความจำสำหรับถ่ายข้อมูล 1 เส้นสแกน จะใช้สแตติกแรมขนาด $128 * 8$ บิต เพื่อเก็บข้อมูล 1 เส้นสแกนซึ่งถ่ายจาก field memory

การเก็บข้อมูลจะเริ่มจากข้อมูลจากเข้าที่พทของ A/D ซึ่งมีขนาด 6 บิต ถูกเก็บลงหน่วยความจำ (field memory) ด้วยความถี่ f_{fr}

เมื่อต้องการอ่านข้อมูลภาพเพื่อแสดงผลบนจอทีวี จะต้องถ่ายข้อมูลจาก field memory ลง Line memory เสียก่อนจะอ่านจาก field memory เลขไม่ได้ เพราะอาจเกิดปัญหาการอ่านการเขียนทับกันได้ (joint-line effect) โดยการถ่ายข้อมูลจะเกิดในจังหวะที่ไม่มี การเขียนหน่วยความจำ ด้วยความถี่เป็น 2 เท่า ของการเก็บข้อมูล จากนั้นข้อมูลจะถูกอ่านจาก line memory ด้วยความถี่เป็น 3 เท่าของการเก็บข้อมูล ซึ่งจะทำให้ภาพมีขนาดเล็กลง เป็น $1/3$ ของภาพเดิมได้ ระบบการอ้างแอดเดรสของหน่วยความจำจะแบ่งเป็นส่วนสร้างแอดเดรสสำหรับการ เขียน และแอดเดรสสำหรับการถ่ายข้อมูลและการอ่าน ซึ่งจะมีขนาด 16 บิตโดยจะใช้วงจรมัลติเพล็กซ์เป็นตัวควบคุมการส่งแอดเดรสสำหรับการเขียนและการอ่านให้กับหน่วยความจำในจังหวะที่เหมาะสม ซึ่งควบคุมจากสัญญาณ SELADR

สำหรับโครงงานนี้ ข้อมูลภาพรองในแต่ละฟิลด์จะถูกเก็บลงหน่วยความจำ โดยเก็บข้อมูล 1 เส้นสแกนทางแนวนอน แล้วเว้นไป 2 เส้นสแกนทางแนวนอน เพื่อช่องภาพทางแนวตั้งลง 1 ใน 3 ข้อมูลใน 1 เส้นสแกนทางแนวนอนจะถูกแบ่งเก็บทั้งหมด 128 จุด ดังนั้นสำหรับระบบ PAL ซึ่งมีเส้นสแกนทางแนวนอนต่อ 1 ฟิลด์ ทั้งหมด 312.5 เส้น แต่ข้อมูลภาพจะถูกเก็บเพียง $312.5/3 \approx 100$ เส้น จึงต้องใช้หน่วยความจำซึ่งมีขนาด $128 * 100 \approx 13 K$ ดังแสดงการเก็บข้อมูลภาพรอง

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นอนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ในรูปที่ 3.14
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

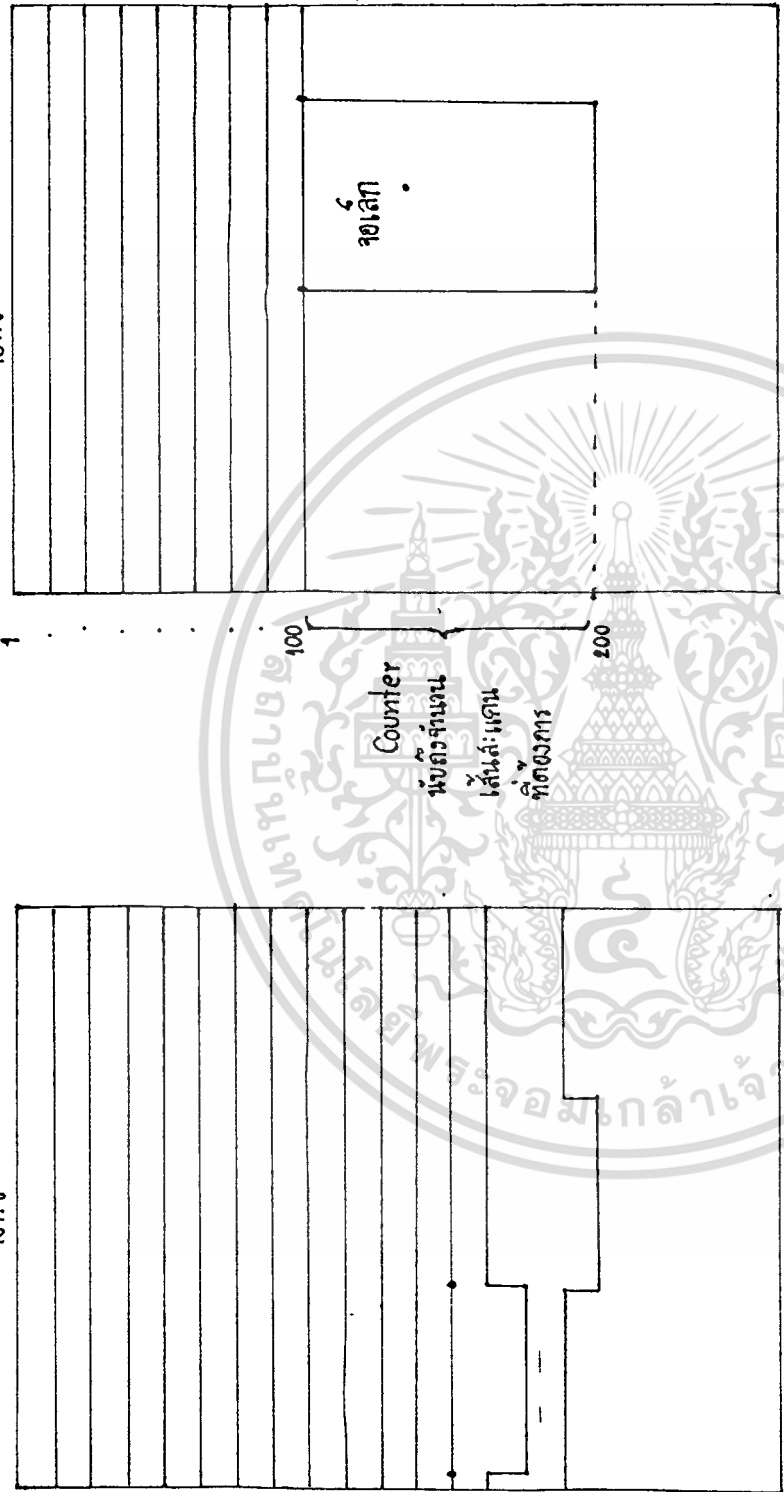


รูปที่ 3.18 แสดงวงจรของหน่วยความจำ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

จอทีวี

จอทีวี



100

พอดที่ 1 กำหนด

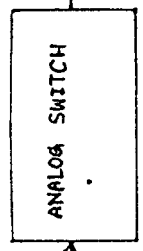
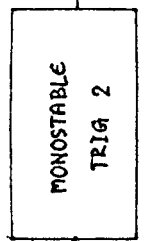
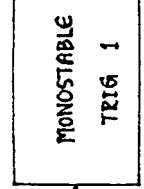
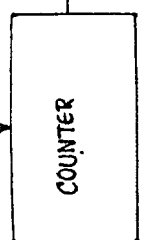
ระยะห่างจากขอบจอ

ด้านขวาของจอโทรทัศน์

พอดที่ 2 กำหนด

ความกว้างของจอเล็ก

MAIN VER - SYNC



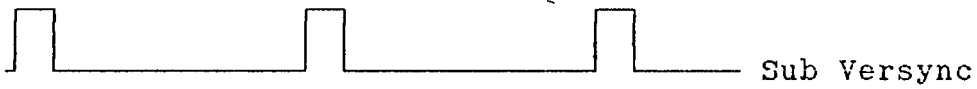
รูปที่ 3.14 แสดงการสร้างหน้าต่างของจอเล็ก

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับวารในการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านธุรกิจ
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้เผยแพร่หรือทำซ้ำโดยไม่ได้รับอนุญาต และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

MAIN HOR - SYNC

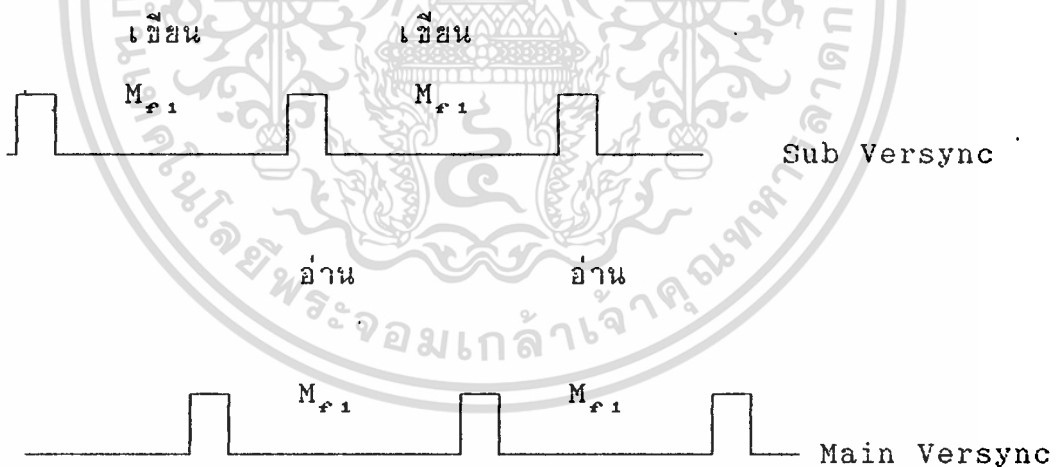
การเก็บข้อมูลภาพลงหน่วยความจำ จะเริ่มทุกครั้งที่ขึ้นต้นฟิลด์ หรือในช่วงสัญญาณซิงค์ทางแนวตั้ง 2 สัญญาณของภาพรอง ดังแสดงในรูปที่ 3.15

ข้อมูลภาพถูกเก็บในระหว่างช่วงนี้



รูปที่ 3.15 แสดงสัญญาณซิงค์ของสัญญาณภาพรอง

แต่ข้อมูลภาพรองจะถูกอ่านเพื่อไปแสดงผลรวมกับภาพหลัก ดังนั้นจะต้องอ่านในช่วงสัญญาณซิงค์ทางแนวตั้ง 2 สัญญาณเหมือนกัน ถ้าออกแบบหน่วยความจำไม่เหมาะสม อาจทำให้การเขียนและการอ่านเกิดขึ้นกันได้ จะทำให้ระบบผิดพลาด ถ้าใช้หน่วยความจำเก็บข้อมูลแค่ 1 ฟิลด์ การเขียนและการอ่านจะเกิดทับกันแน่นอน ดังแสดงในรูปที่ 3.16



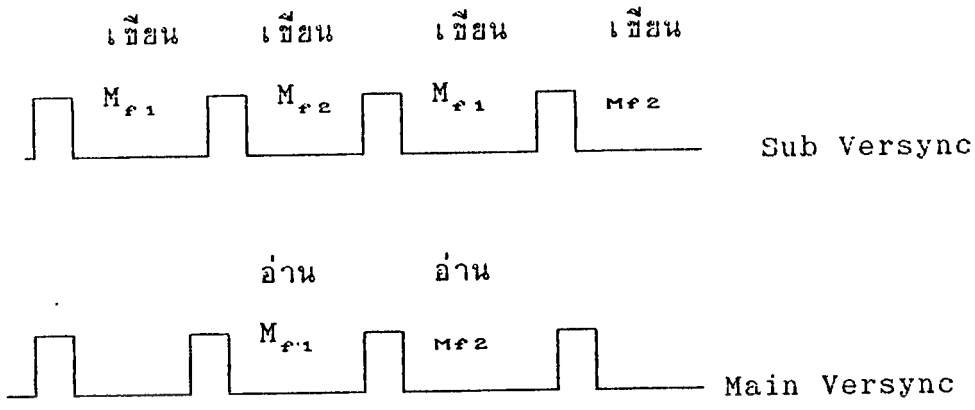
M_{Fn} : หน่วยความจำใช้เก็บข้อมูล n ฟิลด์

รูปที่ 3.16 แสดงสัญญาณในการเขียนและการอ่านหน่วยความจำเก็บข้อมูล 1 ฟิลด์

ถ้าใช้หน่วยความจำเก็บข้อมูล 2 ฟิลด์ การเขียนและการอ่านก็ยังมีโอกาสทับกันได้อีก ถ้า Sub Versync และ Main Versync มีเฟสต่างกัน

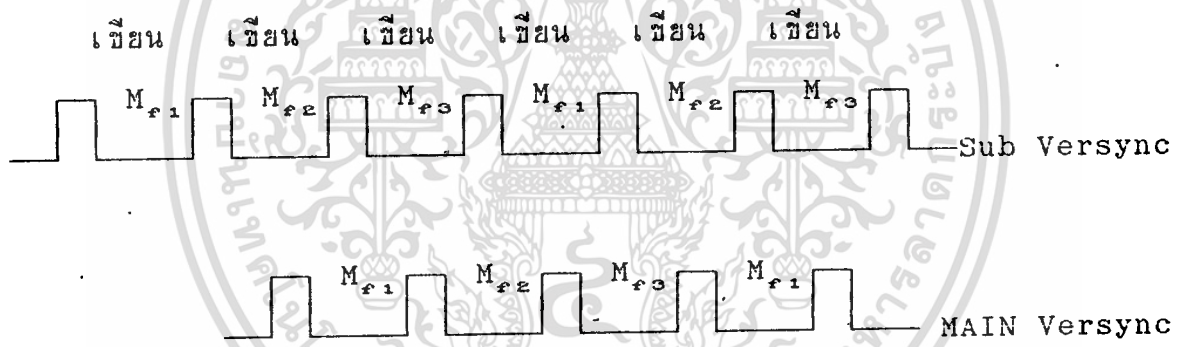
(แต่ถ้าเฟสตรงกันจะไม่เกิดการอ่านเขียนทับกัน) ดังแสดงในรูปที่ 3.17

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 3.17 แสดงสัญญาณในการเขียนและการอ่านหน่วยความจำเก็บข้อมูล 2 ฟิลด์

หน่วยความจำที่เหมาะสมที่สุด คือ เก็บตั้งแต่ 3 ฟิลด์ เป็นต้นไป จะไม่มีการอ่านเขียนทับกันเลย ดังแสดงในรูปที่ 3.18



รูปที่ 3.18 แสดงสัญญาณในการเขียนและการอ่านหน่วยความจำเก็บข้อมูล 3 ฟิลด์

สำหรับโครงการนี้จะใช้การเก็บแบบ 4 ฟิลด์ เพื่อความง่ายในการเข้าถึงข้อมูลภาพในแต่ละเฟรม (ฟิลด์คู่+ฟิลด์คี่) โดยใช้ไมโครโปรเซสเซอร์เป็นตัวควบคุม เนื่องจาก 1 ฟิลด์ ต้องใช้หน่วยความจำขนาดประมาณ 13 K ดังนั้น 4 ฟิลด์ จะใช้หน่วยความจำขนาด $4 \times 13 \text{ K} \approx 52 \text{ K}$ ซึ่งเราจะใช้ Static RAM ขนาด $32 \text{ K} \times 8$ บิต โดยแต่ละตัวจะเก็บข้อมูลของแต่ละเฟรมไว้หน่วยความจำส่วนนี้จะใช้เก็บข้อมูลภาพย่อยได้ 4 ฟิลด์ จึงเรียกว่าเป็น 4 field memory แต่การอ่านข้อมูลภาพไปแสดงข้อมูล ต้องถ่ายข้อมูลไปลงหน่วยความจำอีกส่วนหนึ่งก่อน โดยถ่ายข้อมูลไปครั้งละ 1 เส้นสแกนแนวนอน หรือ 128 จุด ดังนั้นจึงใช้เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สแตติกแรม ขนาด 128×8 บิต เป็นตัวเก็บข้อมูลนี้ จะเรียกว่าหน่วยความจำว่า Line Memory

วงจร 4-field-memory จะใช้ static Ram เบอร์ 62256 2 ตัว
วงจร Line Memory จะใช้ static Ram เบอร์ 62621 1 ตัว

3.3.1. วงจรสร้างแอดเดรสการเขียนหน่วยความจำ (ADDRESS SIGNAL CIRCUIT)

เนื่องจากเราใช้หน่วยความจำ จำนวนทั้งหมด 64 K Byte ($32 \text{ K} \times 8 \text{ บิต} \times 2$) จึงต้องใช้แอดเดรสขนาด 16 บิต เพื่อสามารถเข้าถึงหน่วยความจำได้ทุกตำแหน่ง

แอดเดรสการเขียนจะแบ่งเป็น 3 ชุด คือ $A_{14}-A_{15}$, A_0-A_6 และ A_7-A_{13} ดังแสดงในบล็อกไดอะแกรมของหน่วยความจำ วงจรดังแสดงในรูปที่ 3.18

การทำงานของวงจร คือ IC 20 74LS161 จะทำงานเป็นวงจรมับสัญญาณทางแนวตั้งของภาพเล็ก (sub v-sync) ได้เข้าที่พุกออกที่ขา 13 และ 14 เป็นแอดเดรส A_{15} (FRAME WR) และขา 14 เป็นแอดเดรส A_{14} (FIELD WR) ในแต่ละช่วงของการนับจึงอยู่ในช่วง v-Sync 1 เส้น

IC 23, 24 74LS161 ทำหน้าที่เป็นวงจร Line Counter ขนาด 7 บิต นับสัญญาณ Sub-IIsync%3 ได้เข้าที่พุกเป็นแอดเดรส A_0-A_6 เนื่องจากเราต้องการให้เกิดการนับแค่ 128 ครั้ง ดังนั้นจึงต้องนำสัญญาณขา 11 ของ IC 23 มา OR กับสัญญาณ Sub II-sync % 3 เมื่อวงจรมับเกิน 128 ขา 11 ของ IC 23 จะมี Logic '1' ทำให้ไม่มีสัญญาณ sub II-sync % 3 ไปกระตุ้น Line Counter วงจร Line Counter นี้จะถูกเคลียร์ทุก ๆ ครั้งที่เริ่มต้นฟิลด์ (ใช้สัญญาณ sub v-sync) ดังนั้นแอดเดรส A_0-A_6 จะเริ่มต้นที่ '000000' ทุกครั้งที่เริ่มต้นฟิลด์ใหม่ (หรือทุกครั้งที A_{14}, A_{15} เพิ่มค่า 1 ค่า)

IC 21, 22 74LS161 ทำหน้าที่เป็นวงจร Sample Counter ขนาด 7 บิต นับสัญญาณ $\overline{\text{CLKWR}}$ ซึ่งมีความถี่ขนาด $5/3$ เมกะเฮิรตซ์ ได้เข้าที่พุกเป็นแอดเดรส A_7-A_{13} เช่นเดียวกับ Line Counter เราต้องนำเอาสัญญาณขา 11 ของ IC 21 มา OR กับ CLKWR เพื่อให้เกิดการนับไม่เกินไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

128 วงจร Sample Counter จะถูกเคลียร์ทุก ๆ ช่วงที่เป็น '0' ของสัญญาณ Sub H-Sync % 3 ดังนั้นทุกครั้งที่ A_0-A_8 เพิ่มค่าขึ้น 1 A_7-A_{15} ก็จะเริ่มต้นค่าที่ '0000000'

เมื่อพิจารณาทั้ง A_0-A_{15} จะเห็นว่า การอ้างแอดเดรสจะอยู่ในลักษณะ ดังที่อธิบายไว้ในเรื่องโครงสร้างและหลักการทำงานของระบบ

3.3.2. วงจรสร้างแอดเดรสการถ่ายข้อมูลจาก Field memory และ การอ่านข้อมูลจาก Line memory

ตามที่อธิบายมาในตอนต้น ๆ ว่า ต้องมีการถ่ายข้อมูลจาก Field memory มาลง Line memory ก่อน ดังนั้น จึงต้องมีการสร้างแอดเดรสในการถ่ายข้อมูล ซึ่งจะแยกเป็น 3 ส่วน เช่นเดียวกัน คือ

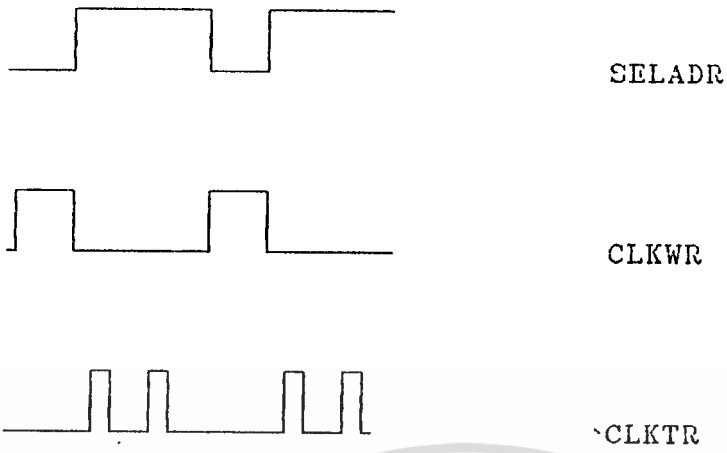
- B_0-B_8 ส่งจาก CPU ใช้บอกอันดับของเส้นสะแกน
- B_7-B_{15} มาจากวงจร Sample Counter สำหรับการถ่ายข้อมูล
- $B_{14}-B_{15}$ ส่งจาก CPU ใช้กำหนดการอ่านว่าต้องการอ่าน เฟรมที่ 1 หรือ 2 และฟิลด์คู่ หรือคี่

ขั้นตอนการทำงานคือ

เมื่อ Z-80 ตรวจสอบสัญญาณ FRAME WR และ FIELD WR ว่าเป็น '01' (เฟรมที่ 1 ฟิลด์คู่) แล้ว ที่จุดเริ่มต้นของ Main Ver-Sync Z-80 จะเริ่มส่งแอดเดรส B_{14}, B_{15} ค่า '00' (หมายถึงต้องการถ่ายข้อมูลเฟรมที่ 1 ฟิลด์คู่) ออกมารอไว้ก่อนในช่วง Main Ver-Sync นี้ Z-80 ก็จะคอยตรวจสอบสัญญาณช่วงหน้าต่าง เมื่อพบสัญญาณช่วงหน้าต่างเส้นแรกแล้ว มันจะส่งแอดเดรส B_0-B_7 ออกมาโดยเริ่มต้นที่ '0000000' ขณะเดียวกันก็จะเริ่มส่งสัญญาณมาเปิดเกต CLKTR ทำให้ MUX TR & RD สามารถส่งสัญญาณ CLCTR ไปให้กับ Sample Counter ได้ Sample Counter ก็จะเริ่มนับตั้งแต่ 0-128

แอดเดรสทั้ง 16 บิตของ transfer address (B_0-B_{15}) จะนำไปผ่านวงจร Mux กับแอดเดรสการเขียน โดยมันจะถูกส่งไปให้หน่วยความจำในช่วงที่สัญญาณ SELADR เป็น '1' address การเขียนและการถ่ายข้อมูลจะสลับกันส่งไปให้หน่วยความจำ ในอัตรา 1:2 แอดเดรส แสดงตามรูปที่ 3.19

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นอนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

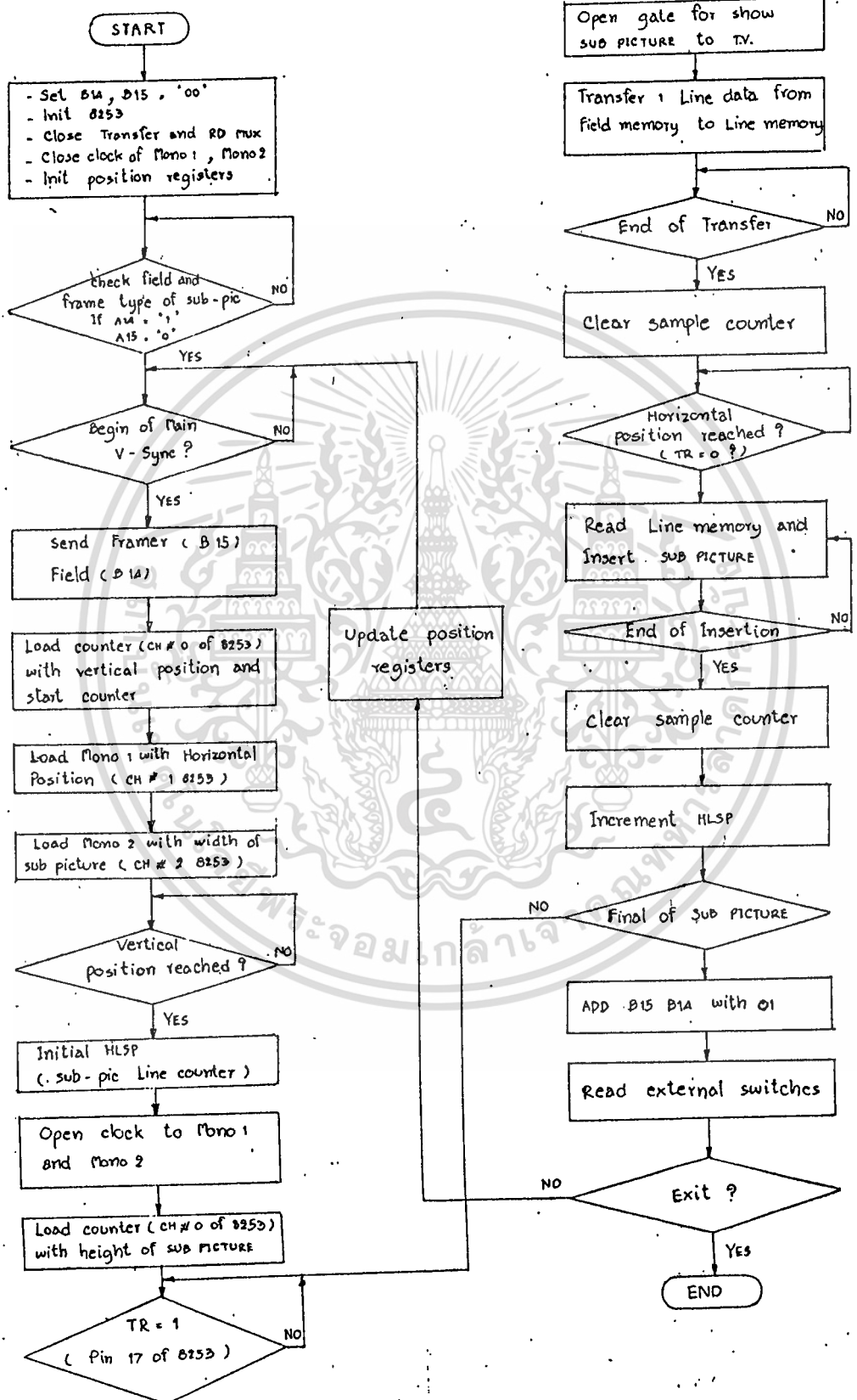


รูปที่ 3.19 แสดงรูปสัญญาณการเขียนและการถ่ายข้อมูลจะสลับกันส่งไปให้หน่วยความจำ ในอัตรา 1:2 แอดเดรส

ข้อมูลจะถูกถ่ายออกมาตามแอดเดรสที่ได้เป็นจำนวน 1 เส้นสะแกนทางแนวนอน (128จุด) เมื่อครบแล้ว Sample counter จะถูกเคลียร์เป็น '0000000' จากนั้นสัญญาณช่องหน้าต่าง (TR) ที่วางเป็น '0' จะทำให้วงจร MUX TRANSFER & RD ส่ง CLKRD ไปให้ Sample Counter ข้อมูลทั้ง 128 จุด จึงถูกอ่านไปแสดงผลที่จอโทรทัศน์ได้ จะสังเกตได้ว่า เมื่ออ่านข้อมูลออกจาก Line memory จะต้องไม่มีการถ่ายข้อมูล จาก field memory (ควบคุมจาก MUX CLKTR AND CLKRD) แต่ช่วงไม่มีการถ่ายข้อมูลจะมีการเขียนข้อมูลลง field memory อย่างเดียว ดังนั้น การอ่านจึงสามารถเกิดพร้อมกับการเขียนหน่วยความจำ แต่เกิดคนละส่วนกัน ต่อจากนั้น Sample Counter จะถูกเคลียร์ เป็นศูนย์อีกครั้ง Z-80 จะคอยตรวจสอบสัญญาณช่องหน้าต่างเส้นต่อไป เมื่อพบแล้วก็จะเพิ่ม B_0-B_7 ขึ้น 1 แล้วจะวนทำเหตุการณ์ตามที่อธิบายมาข้างต้น จนกระทั่งครบจำนวนเส้นสะแกนทางแนวนอนที่ประกอบกันเป็นช่องหน้าต่าง จากนั้น Z-80 จะคอยตรวจสอบ Main-Ver Syne ลูกต่อไป เมื่อพบแล้วก็จะเพิ่ม B_{14}, B_{15} ขึ้น 1 และทำเหตุการณ์อย่างเดียวกับที่อธิบายมา จน B_{14}, B_{15} มี Logic เป็น '11' จึงเคลียร์ค่า B_{14}, B_{15} เป็น 0 ใหม่ เหตุการณ์จะเกิดขึ้นตามที่กล่าวมาทั้งหมดนี้จนกว่าผู้ใช้จะยกเลิกโปรแกรม ดังแสดงการทำงานของ Transfer Address ในโพลซาร์ทรูปที่ 3.20

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

โพลีชาร์ทสำหรับโปรแกรมที่ใช้ควบคุมระบบ
(Flow diagram of the control software)



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนลิขสิทธิ์สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

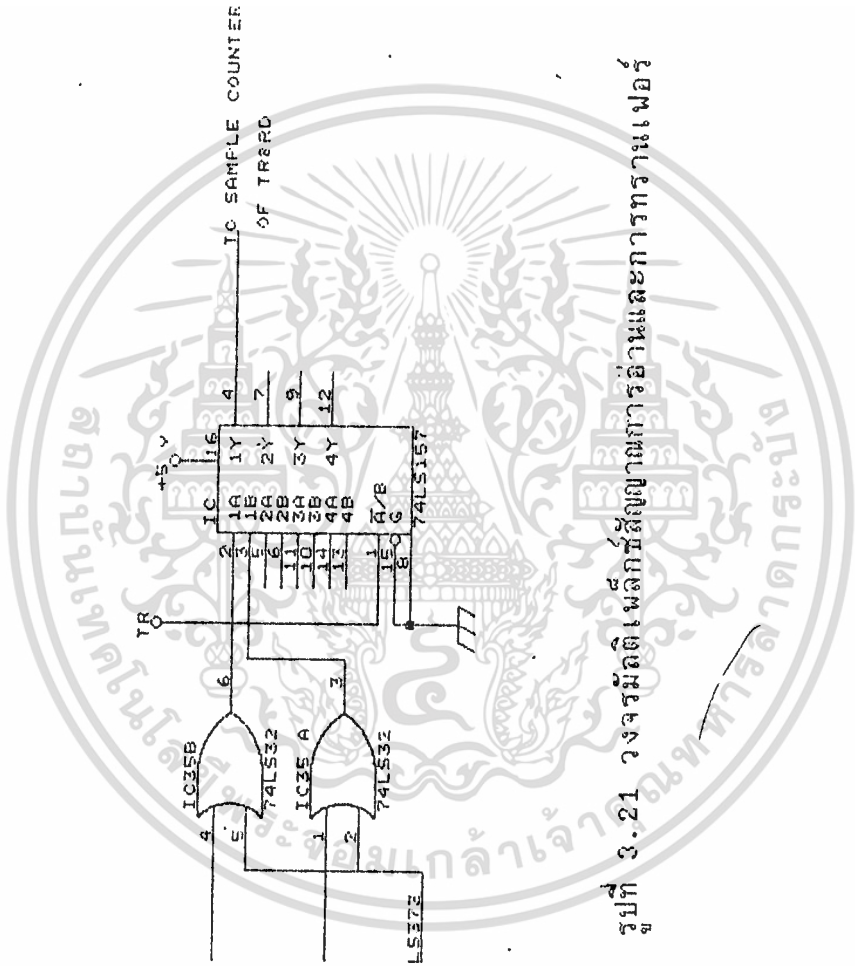
วงจรที่ใช้แสดงดังรูปที่ 3.5 โดยเราจะใช้ IC 128 74LS373 เป็นพอร์ทสำหรับส่งแอดเดรส D_0-D_9 พอร์ทนี้เป็นพอร์ทเบอร์ EOH

ส่วน IC25 74LS373 จะใช้บิตที่ 6,7 เป็นพอร์ทสำหรับส่งแอดเดรส D_{14}, D_{15} พอร์ทนี้เป็นพอร์ทเบอร์ COH

ส่วน Sample Counter จะใช้ IC26,27 74LS161 2 ตัว ต่อกันเป็นวงจรนับ 128 โดย IC 25 74LS688 จะเป็นตัวคอยเปรียบเทียบกับถึง 128 แล้วหรือยัง ถ้าถึงแล้ว จะมีสัญญาณ EOC ไปเคลียร์ Sample Counter ให้เป็นศูนย์ ส่วน MUX TR & RD จะใช้ IC 52 74LS157 ซึ่งเป็น IC multiple สัญญาณนาฬิกา CLKTR และ CLKRD อยู่ในรูปที่ 3.21 และวงจร Mux address อยู่ในรูปที่ 3.5 จะใช้ IC 29,30,31,32 74LS157 4 ตัว ร่วมกันทำงาน



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 3.21 วงจรมีติเฟลทซ์สัญญาณการอ่านและการทราแอฟร์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3.4 ส่วนติดต่อกับผู้ใช้และหน่วยควบคุม

(User Interface and Control Unit)

ส่วนนี้เป็นส่วนที่ใช้ควบคุมลำดับขั้นตอนต่าง ๆ ของระบบภาพซ้อนภาพ ซึ่งหัวใจสำคัญของส่วนนี้ก็คือ ไมโครโพรเซสเซอร์ โดยจะมีโปรแกรมสำหรับควบคุมขั้นตอนต่าง ๆ ในระบบ โปรแกรมนี้จะมีหน้าที่ใหญ่ ๆ ดังนี้

1. ติดต่อกับผู้ใช้ เช่น

- การ RUN โปรแกรมสร้างภาพจอเล็ก
- ย้ายตำแหน่งภาพเล็กไปยังตำแหน่งต่าง ๆ บนจอโทรทัศน์

2. ส่งแอดเดรสในการถ่ายข้อมูลจาก field memory ซึ่งได้กล่าวไว้แล้วในเรื่องหน่วยความจำ

3. ควบคุมการสร้างจอภาพเล็ก

เราจะใช้ Z-80 บน E.T. BOARD ver 20 เป็น CPU ของระบบนี้ สำหรับหน้าที่ที่ 1 จะควบคุมด้วย Software ที่เขียนให้กับ Z-80 ซึ่งจะได้กล่าวถึงต่อไป

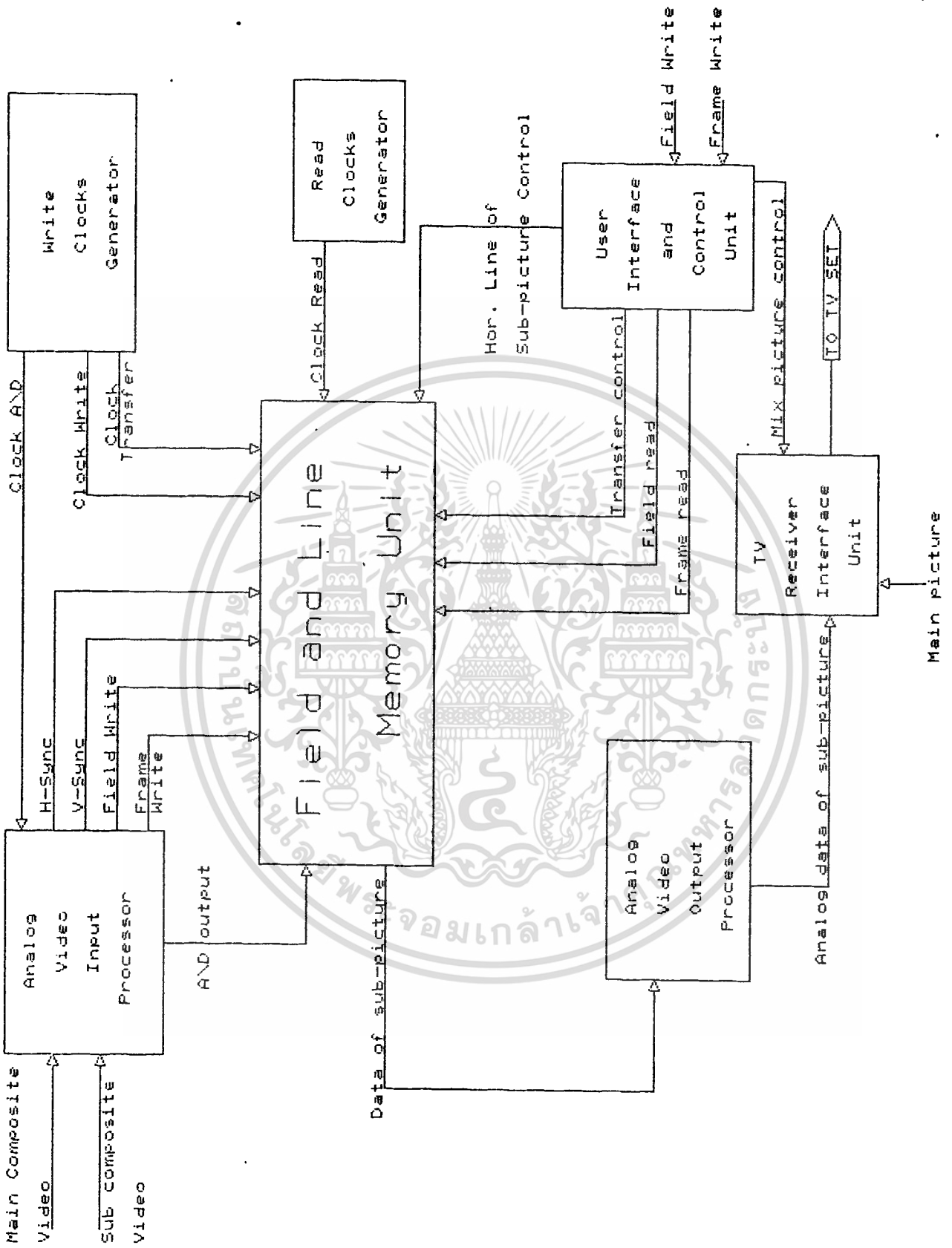
สำหรับหน้าที่ที่ 3 จะมีรายละเอียดดังนี้

3.4.1. การสร้างภาพจอเล็ก

หลักการสร้างภาพจอเล็ก แสดงไว้ตามบล็อกไดอะแกรมรูปที่ 3.22

จุดเริ่มต้นของ Main Ver-Sync จะทำให้ Counter เริ่มนับ Main Hor-Sync เมื่อถึงเส้นสะแกนแนวนอน (H-Sync) เส้นที่ต้องการให้ภาพเล็กเริ่มปรากฏ Counter จะส่งเข้าที่ทุกไปกระตุ้น ตัวที่ 1 สร้างพัลส์ออกมาตามกว้างของพัลส์นี้ จะกำหนดระยะห่างจากขอบจอด้านขวาของจอโทรทัศน์ ขอบซ้ายของพัลส์นี้จะนำไปกระตุ้นโมโนสเตเบิลตัวที่ 2 ให้สร้างพัลส์ซึ่งมีความกว้างขนาด $13.3 \mu\text{S}$ ($1/3$ ของความกว้างของ H-sync) เราจะใช้พัลส์ที่ 2 นี้ไปควบคุมให้ Analog switch ส่ง Data ของ Sub Picture ที่ได้ย่อขนาดลง $1/3$ จากหน่วยความจำแล้ว ไปแสดงผลที่จอโทรทัศน์ ขณะนี้จะได้ภาพจอเล็กเพียง 1 เส้นสะแกน Counter จะนับ Main H-Sync ทุก ๆ 1 เส้น ก็จะส่งสัญญาณไปกระตุ้น monostable ให้สร้างพัลส์ออกมา Counter จะนับ Main H-Sync เป็นจำนวนเท่ากับ จำนวนเส้นสะแกนของจอภาพเล็ก ($1/3$ ของจำนวน Main H-Sync) จะ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



Block diagram of Microprocessor controlled picture in picture system

รูปที่ 3.22 บล็อกไดอะแกรมของภาพซ้อนภาพ

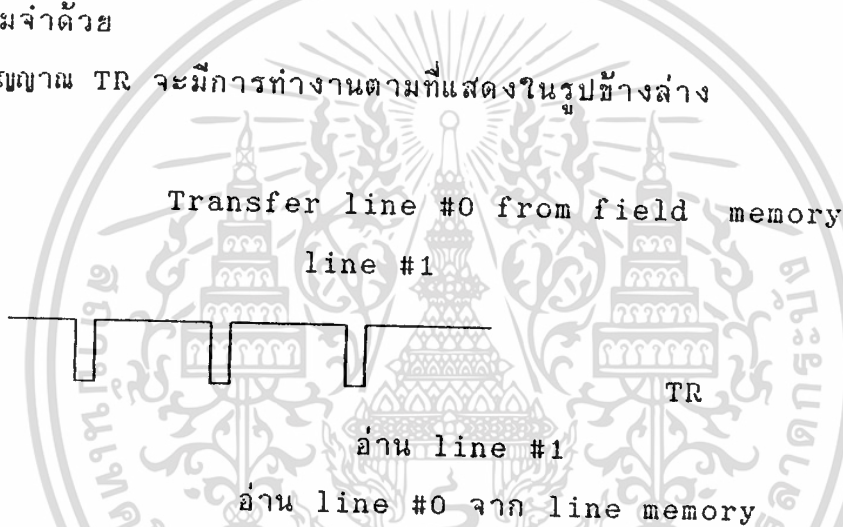
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ได้จอภาพเล็กตามต้องการ ขึ้นตอนต่าง ๆ จะเกิดซ้ำกันในทุกช่วง Main V-Sync จึงได้ภาพเล็กที่เกิดต่อเนื่องกันไปได้

สำหรับการเคลื่อนย้ายตำแหน่งจอภาพเล็ก ทำได้โดยโปรแกรม ที่จะให้ Counter เริ่มจะส่งสัญญาณไปกระตุ้น monostable (ค่านี้คืออันดับเส้นสะแกนทางแนวนอนของ Main video) ก็จะทำให้ภาพเล็กเคลื่อนที่ขึ้นลงตามจอโทรทัศน์ได้ ส่วนการเคลื่อนที่ในแนวซ้ายขวาของ โทรทัศน์จะต้องโปรแกรม monostable ตัวที่ 1 ให้สร้างพัลส์ที่มีความกว้างขนาดต่าง ๆ กันออกมา

พัลส์ของ monostable ตัวที่ 2 เราจะนำไปเป็นสัญญาณ TR ไว้ใช้ในส่วนหน่วยความจำด้วย

สัญญาณ TR จะมีการทำงานตามที่แสดงในรูปข้างล่าง



รูปที่ 3.23 แสดงสัญญาณ TR

วงจรที่ใช้ส่วนสร้างช่องหน้าต่างนี้ จะใช้ IC 8253 ซึ่งเราสามารถโปรแกรมให้เป็น Counter และ monostable 1,2 ตามที่ต้องการได้ นอกจากนั้นยังสามารถโปรแกรมค่าสำหรับนับ ของ Counter และความกว้างของ monostable โดยผ่าน Z-80 ได้อีกด้วย

รายละเอียดของวงจร และซอฟต์แวร์ใช้งานจะกล่าวถึงต่อไป

3.4.2. วงจรสร้างจอภาพเล็ก

ใช้วงจรรูปที่ 3.24 หัวใจสำคัญของวงจรอยู่ที่ 8253 ซึ่งจะถูกโปรแกรมการทำงาน ดังนี้

แชนแนล#0 โปรแกรมเป็น Counter แบบ Binary

แชนแนล#1 โปรแกรมเป็น monostable 1 แบบ Binary

แชนแนล#2 โปรแกรมเป็น monostable 2 แบบ Binary

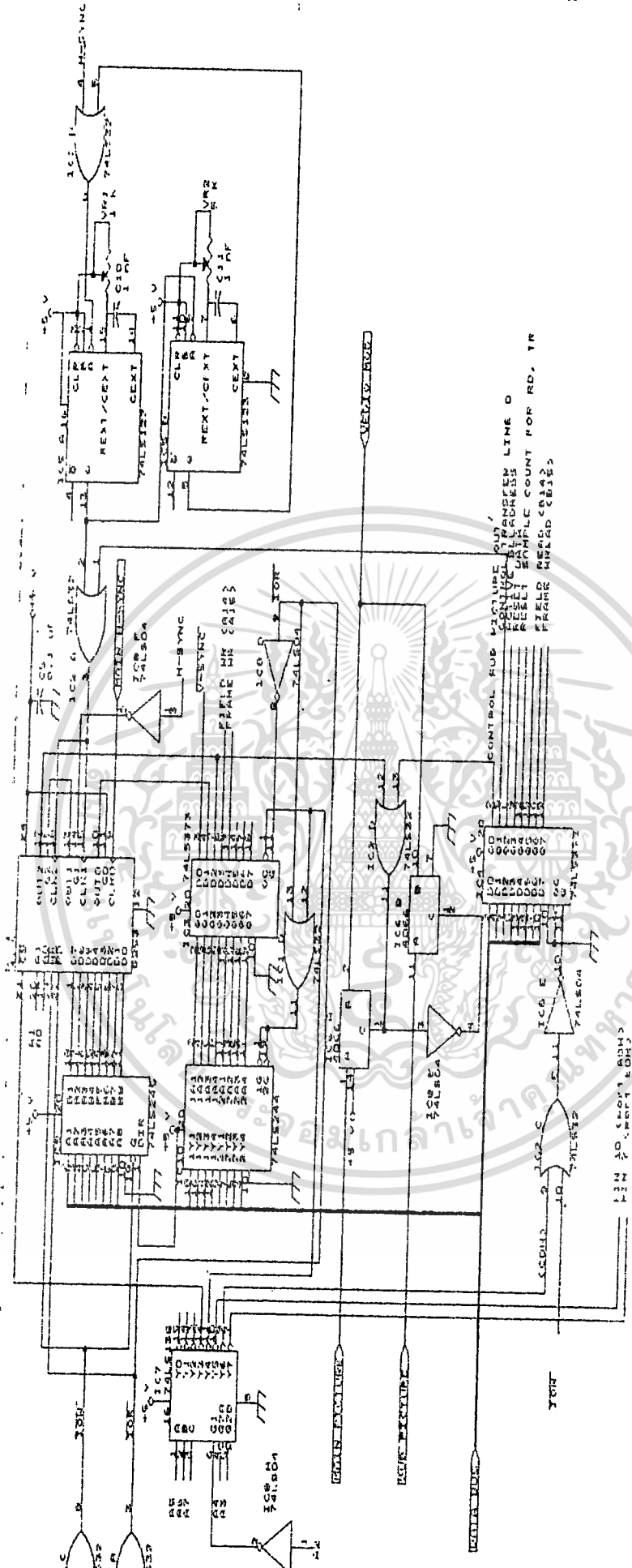
ที่จุดเริ่มต้น แชนแนลทั้งสามจะถูกโปรแกรมค่าที่ใช้ในการนับลงไป

แชนแนล#0 โปรแกรมด้วยค่าอันดับเส้นสะแกนแนวนอนของภาพหลักเส้นที่ต้องการให้ภาพเล็กปรากฏ

แชนแนล#1 โปรแกรมด้วยค่าระยะห่างจากขอบจอด้านขวาของโทรทัศน์ (หน่วยเป็น μsec)

แชนแนล#2 โปรแกรมด้วยค่าความกว้างของจอเล็ก ($13 \mu\text{S}$) IC 2a 74LS32 จะใช้เป็นเกทสำหรับปล่อยสัญญาณคล็อกขนาด 1 MHz จากขา IC 5 74LS123 ของ IC 2a 74LS32 ไปให้ขา CLK ของแชนแนล #1, #2 โดยควบคุมจากสัญญาณลอจิกที่ขา 1 ของ IC 2a 74LS32 ซึ่งจะรับข้อมูลจากบิตที่ 1 ของ IC 4 74LS373 ซึ่งทำหน้าที่เป็น write port เบอร์ COII ที่จุดเริ่มต้นข้อมูลบิตนี้จะเป็น '1' ตลอดทำให้แชนแนล #1, #2 ไม่เกิดการนับ ส่วนแชนแนล#0 จะนับสัญญาณตลอดเวลา เมื่อแชนแนล#0 นับสัญญาณ Main H-Sync ถึงค่าที่โปรแกรมไว้ครั้งแรก (จุดเริ่มต้นของจอเล็ก) ก็จะส่งลอจิก '1' ทางขาเข้าที่พุทของมันไปให้กับพอร์ทอ่านข้อมูลเบอร์ 80H บิต 1 ซึ่งใช้ IC 3 74LS373 ทำงาน เมื่อ CPU อ่านข้อมูลพอร์ท 80H บิตที่ 1 ได้เป็น '1' เมื่อไร มันจะส่งลอจิก '0' ออกทางบิตที่ 1 ของพอร์ทเบอร์ COII ทำให้สัญญาณนาฬิกา ถูกส่งไปให้กับขา CLK ของแชนแนล #1 และ แชนแนล #2 เป็นจังหวะเดียวกับที่ขาเกทของแชนแนล #1 ถูกกระตุ้นด้วยขอบขาขึ้นของ Main H-Sync พอดี แชนแนล #1 จะนับ CLK ที่ผ่านมานี้และจะสร้างพัลส์ซึ่งมีความกว้างตามค่าที่โปรแกรมไว้ ส่วนแชนแนล #2 จะยังไม่นับ CLK นี้ ต้องรอจนกระทั่งถึงขอบขาขึ้นของพัลส์จากเข้าที่พุทของแชนแนล #1 ซึ่งจะไปกระตุ้นขาเกทของแชนแนล #2 ให้สร้างพัลส์ความกว้าง $13 \mu\text{sec}$ ออกมา พัลส์นี้จะนำไป Control อนุบาลอกสวิทซ์เพื่อตัดภาพเล็กออกจากโทรทัศน์

สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



THE UNIVERSITY OF CHULALONGKORN

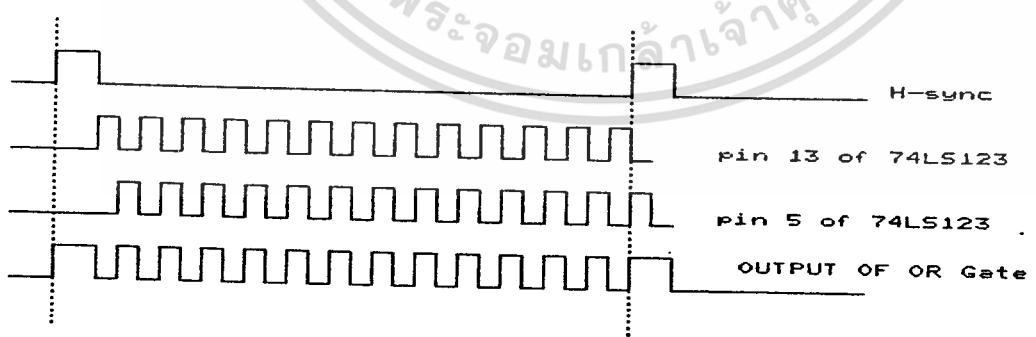
รูปที่ 3.24 วงจรสร้างภาพเล็ก

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สร้างขึ้นสำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งนี้หากมีผู้ใดที่ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ขณะที่ CPU ส่งลอจิก '0' มาทางบิตที่ 1 ของพอร์ท 80 H มันก็จะไปร
 แกรมค่าให้วงจรนับแซนแนล #1 ให้นับ Main H-Sync ใหม่เป็นจำนวนเท่ากับ จ่า
 นวนเส้นสะแกนทางความสูงของจอภาพเล็ก จากนั้นแซนแนล #1 จะถูกกระตุ้นให้
 สร้างพัลส์ทุก ๆ ขอบขาขึ้นของMain H-Syne ดังนั้นแซนแนล #2 จะสร้างพัลส์ไป
 คุมให้ภาพเล็กออกจอต่อเนื่องกันไป จนกระทั่งวงจรรนับแซนแนล #1 นับถึงค่าที่ไปร
 แกรมให้ใหม่นั้นก็จะส่งลอจิก '1' ผ่านทางบิตที่1 ของพอร์ทเบอร์ 80H ไปนอก
 CPU ก็ส่งลอจิก '1' ผ่านทางบิตที่ 1ของพอร์ทเบอร์ COH ไปปิดสัญญาณคลิก
 ของแซนแนล #1,#2 หยุดสร้างพัลส์ อะนาล็อกสวิทซ์ก็จะส่งเฟืองภาพหลักออกจอเท่า
 นั้น จากการทำงานดังกล่าวมาก็จะได้จอภาพเล็กตามต้องการ

วงจรรสร้างสัญญาณคลิก เพื่อป้อนให้กับแซนแนล #1,#2 จะใช้ IC 4
 74LS123 ซึ่งเป็น monostable 2 ตัวภายใน IC ตัวเดียวกัน การทำงานของวง
 จรเป็นดังนี้

ที่ขอบขาลงของ H-Syne จะไปกระตุ้นให้ IC 4/1 สร้างพัลส์ขนาด 0.5
 μ sec ออกมาที่ขา 13 ซึ่งจะนำไปกระตุ้น IC 4/2 ให้สร้างพัลส์ขนาด 0.5 μ sec
 ออกมาที่ขา 5 เราจะนำสัญญาณพัลส์ที่ขา 5 นี้ไป OR กับ H-Syne เนื่องจากพัลส์ที่
 ขา 5 จะเกิดช่วง H-Syne มี Logic เป็น '1' จึงผ่าน OR เกท ไปกระตุ้นให้
 IC 4/1 สร้างพัลส์ออกมาอีก จะเกิดทำนองนี้ไปเรื่อยจน H-Syne มี Logic เป็น
 '1' รูปสัญญาณที่สำคัญแสดงในรูปที่ 3.25



รูปที่ 3.25 แสดงรูปสัญญาณที่สำคัญ

จะสังเกตได้ว่า CLK 1 เมกกะเฮิรต์ จะเกิดอยู่ในช่วง II-Syne เท่านั้น ทั้งนี้เพื่อให้เซนแนล #1, #2 ของ 8253 นับสัญญาณ CLK ที่จุดเดียวกันทุกครั้ง ซึ่งจะมีผลให้ขอบขาจรเล็กมีความเร็วขึ้น

วงจรอะนาล็อกสวิทช์ เราใช้ IC 6 เบอร์ 4066 ซึ่งจะมีอะนาล็อกสวิทช์ 4 ตัว ภายใน IC ตัวเดียวกัน โดย IC 6 a จะควบคุมให้ภาพหลักผ่านไปแสดงผลโดยใช้ลอจิก '1' ส่วน IC 6b จะควบคุมให้ภาพเล็กผ่านไปแสดงผลโดยใช้ลอจิก '0'



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3.5. ส่วนจัดการสัญญาณภาพทางเอ็้าท์พุท (Analog Video Output Processor)

ส่วนนี้ประกอบด้วยวงจรแปลงสัญญาณดิจิทัลเป็นอนาล็อก และฟิลเตอร์ ทำหน้าที่เปลี่ยนสัญญาณภาพรองที่ข่อแล้วซึ่งอยู่ในรูปดิจิทัลเป็นสัญญาณภาพแบบอนาล็อก เพื่อนำไปแทรกลงในภาพใหญ่ต่อไป

1. D/A ใช้แปลงสัญญาณภาพเล็กที่ข่อขนาดลง 1/3 แล้ว ซึ่งเป็นสัญญาณดิจิทัลไปเป็นอนาล็อก แล้วส่งให้กับอนาล็อกสวิทซ์

2. อนาล็อกสวิทซ์ ใช้ตัดต่อภาพเล็กกับภาพใหญ่โดยที่ถ้าสัญญาณควบคุมเป็นลอจิก '1' จะปล่อยภาพใหญ่ออกไปแสดงผล ถ้าเป็น '0' จะปล่อยภาพเล็กออกไปแสดงผลในระบบนี้ จะใช้ 4066 ทำหน้าที่เป็นอนาล็อกสวิทซ์

วงจรดิจิทัลเป็นอนาล็อก

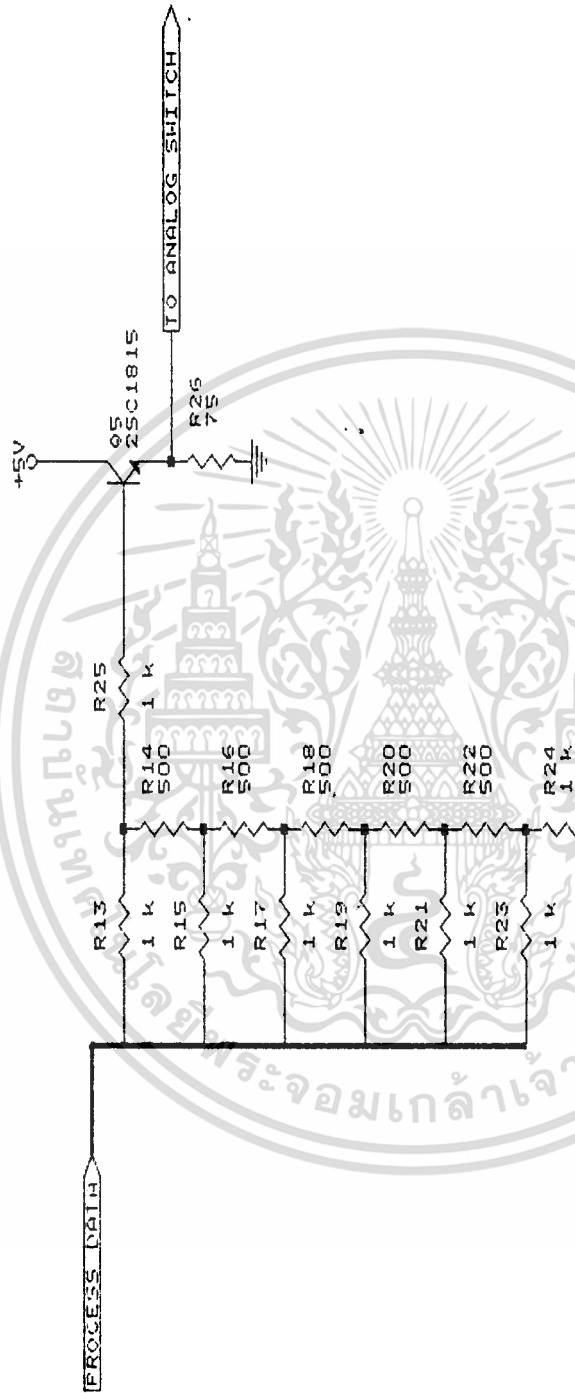
วงจรส่วนนี้เป็นหัวใจสำคัญส่วนหนึ่งของเครื่องจัดการสัญญาณภาพ เพราะจะเป็นตัวกำหนดคุณภาพของสัญญาณภาพที่ได้อย่างมาก

เริ่มที่ IC CA3306 ซึ่งเป็นที่ข่อมรับว่าสามารถทำงานได้ดีที่ความถี่สูง ๆ IC CA3306 นี้ สามารถทำงานได้ด้วยความถี่การสุ่ม (SAMPLING FREQUENCY) ถึง 15 MHz แต่ในระบบนี้เราจะใช้ความถี่เพียง 5 MHz สำหรับจำนวนจุดภาพ 256 จุดต่อ 1 เส้นสแกน CA 3306 จะให้เอ็้าท์พุท 6 BIT ดังนั้นเมื่อใช้กับสัญญาณภาพก็เท่ากับว่าจะได้ความแตกต่างของสัญญาณ 64 ระดับ ซึ่งก็นับว่าใช้ได้พอสมควร

คุณภาพของสัญญาณที่ได้จะมีส่วนเกี่ยวข้องกับระดับแรงดันอ้างอิงคือ REF+ และ REF- โดยที่ REF+ จะได้จากการแบ่งแรงดันจาก ซีเนอร์ 6.8 V ที่อยู่ภายในไอซี และ REF- มาจากการแบ่งแรงดันคร่อมไดโอด 1N4148 โดยปกติแล้ว จะให้ REF+ และ REF- เท่ากับระดับแรงดันสูงสุดและต่ำสุด

R-2R LADDER มักจะถูกนำมาใช้เป็นวงจรแปลงดิจิทัลเป็นอนาล็อกอยู่เสมอ ๆ เนื่องจากความเที่ยงตรงและความไม่ยุ่งยากของวงจร R-2R LADDER ที่ใช้จะใช้สำหรับสัญญาณดิจิทัล 6 BIT ที่มาจากหน่วยความจำ โดยจะมีทรานซิสเตอร์ 2SC1815 ทำหน้าที่เป็นบัฟเฟอร์ (BUFFER) เพื่อขับสัญญาณอนาล็อกที่ได้จากส่วน R-2R LADDER ไปยังอนาล็อกสวิทซ์เพื่อรอการตัดต่อให้การแสดงผลเป็นไปอย่างถูกต้องต่อไป

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นอนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 3.26 วงจรตัดแปลงดิจิทัลเป็นอะนาล็อก

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3.6. ส่วนติดต่อกับเครื่องรับโทรทัศน์ (TV Receiver Interface Unit)

ทำหน้าที่มอดูเลตสัญญาณภาพที่มีการซ้อนกันแล้ว ซึ่งอยู่ในรูปสัญญาณคอมโพสิทวิดีโอ ลงบนสัญญาณพาหะเพื่อนำไปแสดงผลบนจอทีวีได้

ส่วนนี้จะทำหน้าที่มอดูเลตสัญญาณภาพที่ตัดต่อแล้วจากอะนาล็อกสวิตช์ กับสัญญาณพาหะ เพื่อจะได้แสดงผลที่จอโทรทัศน์ได้

3.6.1. วงจร Video Modulator

วงจรที่สมบูรณ์ของวิดีโอโมดูเลเตอร์แสดงในรูปที่ 3.27 มี IC₁ เป็นตัวมอดูเลเตอร์ ซึ่งให้คลื่นพาหะย่านความถี่ VHF แบนด์ต่ำ อยู่ในช่วง 3 หรือ 4

วงจรมอดูเลตครอบคลุมแบนด์วิดท์ได้ 6MHz ความแรงสัญญาณเอาท์พุทของคลื่นพาหะ 3 มิลลิวัตต์อาร์เอ็มเอส สำหรับระบบ 75 โอห์ม หรือ 6 มิลลิวัตต์ สำหรับระบบ 300 โอห์ม

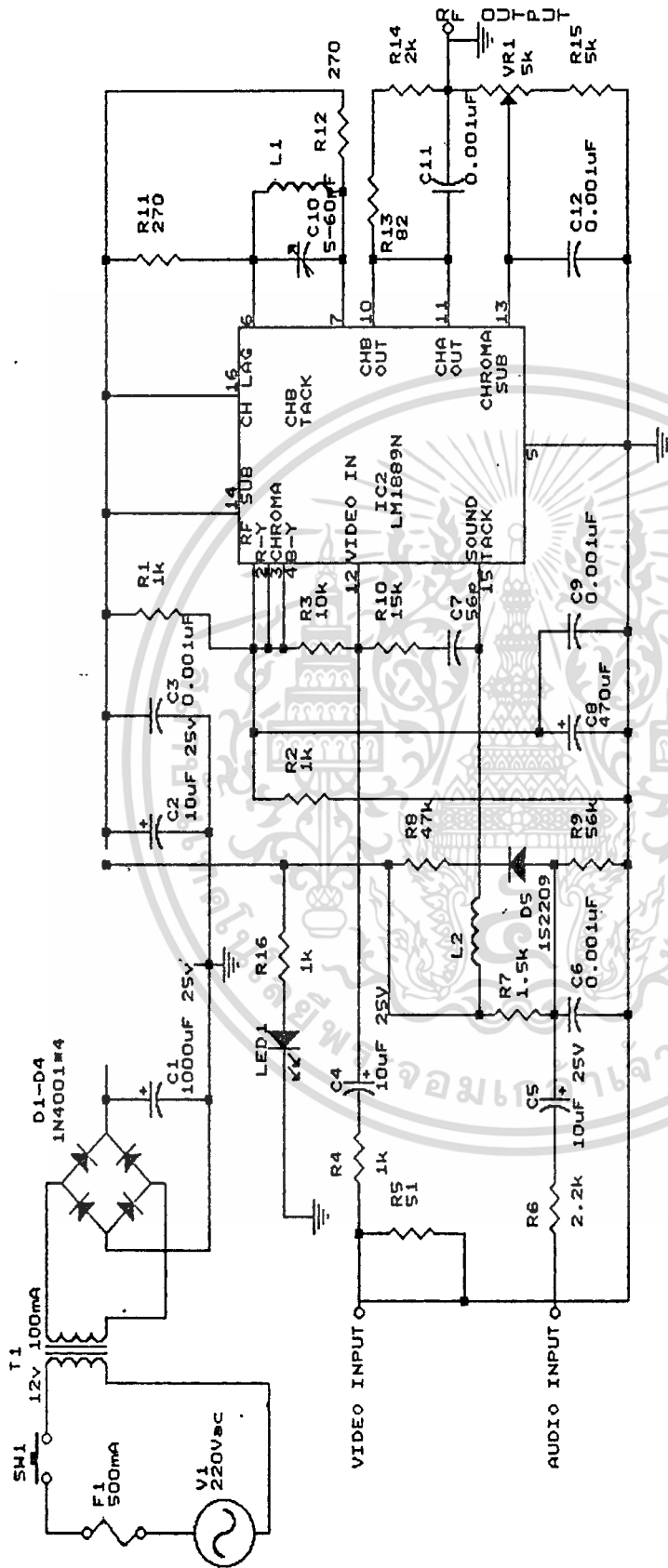
ความถี่คลื่นพาหะของสัญญาณภาพ กำหนดด้วยวงจร LC แทงค์ ประกอบด้วย L₁ และ L₁₀ โดยมี C₁₀ เป็นตัวปรับแต่งความถี่ที่ต้องการ มีวงจร AFC (automatic frequency control) ภายในช่วยควบคุมความถี่ออสซิลเลเตอร์ให้คงที่

สัญญาณความสว่าง (รายละเอียดของภาพ) และสัญญาณสีจะรวมอยู่ในสัญญาณภาพรวม ป้อนให้อินพุทขาเข้า 12 ของ IC₂ ที่ขาเข้าได้รับไบแอสเท่ากับครึ่งหนึ่งของแหล่งจ่ายโตะวงจรแบ่งแรงดัน R₁ และ R₂ ผ่านตัวต้านทาน R₀ เพื่อรักษาระดับไฟตรงของสัญญาณภาพ (DC component) จึงใช้การมอดูเลตแบบเอ็ม โดยการมอดูเลตแบบทิศทางเดียว คือ เมื่อสัญญาณภาพมีระดับสูงจะทำให้ระดับคลื่นพาหะคงที่ไม่เปลี่ยนแปลงตามความสว่างของภาพ และยังช่วยให้ระดับเชิงค้คงที่ด้วย

ค่าออฟเซ็ตระหว่างขาสัญญาณมอดูเลตสัญญาณภาพแบบบาลานซ์ คือ ขา 12 และ ขา 13 ทำหน้าที่กำหนดระดับมอดูเลต การปรับระดับไฟตรงที่ป้อนให้ขา 13 โดยตัวต้านทานเกือกม้า VR₁ เป็นการปรับแต่งคุณภาพของภาพให้ได้ดีที่สุด

สัญญาณความถี่วิทยุที่ได้จากขา 10 และ 11 ของ IC₂ ประกอบด้วยสัญญาณความสว่าง สัญญาณสี สัญญาณเสียง และสัญญาณซิงค์ ซึ่งสามารถป้อนให้เครื่องรับโทรทัศน์ได้โดยตรงหรือจะส่งออกอากาศก็ได้ โดยการเพิ่มวงจรขยายความถี่วิทยุ

IC₁ เป็นไอซีเรกูเรเตอร์ 12 โวลต์ ทำหน้าที่รักษาระดับแรงดันคงที่ มีตัวเก็บประจุ C₁, C₂ และ C₃ เป็นตัวกรองความถี่ เนื่องจากวิดีโอโมดูเลเตอร์สิ้นเปลืองกระแสประมาณ 35 มิลลิแอมแปร์ที่ 12 โวลต์



รูปที่ 3.27 วงจร Video Modulator

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามแก้ไขตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

;main program
start      ld a,07h          ;init system
           out (c0h),a
init_8253  ld a,30h
           out (63H),a      ;#0 be counter
           ld a,72
           out (63h),a      ;#1 be Mono1
           ld a,b2
           out (63h),a      ;#2 be Mono2
           ld a,0fh
           out (c0h),a      ;start sub-vsync
                           counter
check_a14_a15 in (80h),a
            and 08h
            cp 08h
            jp nz,check_a14_a5 ; pass if
                           bit3(a14) = '1'
                           bit4(a15) = '0'
            ld c,f
            ld a,07h
            out (a0h),a      ; address read start at
                           07h
vidio_mix_start ld b,04h      ; HLSP start at 04
mvsync_start in a,(80h)
            bit 0,a
            jp z,mvsync_start ;start of vsync?
            ld a,c
            out (c0h),a
            call window

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้ในหอการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดลอกในเนื้อหา

```

Tr_Line0      in a,(80h)
              bit 1,a
              jp z,Tr_Line0      ; Transfer first line data
              res 1,c
              res 2,c
              ld a,c              ; open gate transfer data
              out (c0h),a
              ld a,01h
              out (60h),a
              ld a,00h
              out (60h),a
vertical_start in a,(80h)
              bit 1,a
              jp z,vertical_start
              res 0,c            ;open subpicture to 4066
              ld a,c
              out (c0h),a
              ld a,60h          ; subpicture height = 96
              out (60h),a      hor-line
              ld a,00h
              out (60h),a

inc_HLSP      inc b              ; Increase HLSP

next_line_tr  in a,(80H)
              bit 2,a
              jp nz,next_line_tr
              ld a,b
              out (e0h),a      ; send HLSP

readdata      in a,(80h)        ;read data from line memory
              bit 2,a
              jp z,readdata

```

```

vertical_finish in a,(80h) ;check bottom of subpicture
    bit 1,a
    jp z,inc_HLSP
    ld a,c
    or 0fh
    out (c0h),a ;close subpic from 4066
    add a,40h
    ld c,a ;increase
    fieldr(b14)framer(b15)
chec_key call scank
    cp 70h
    jp z,new_vsync
down    cp 61h ;down with '1'
    jp nz,up
    ld a,(counter)
    add a,01h
    cp c5h
    jp z,new_vsync
    ld (counter),a
    jp new_vsync
up      cp 31h ; up with '9'
    jp nz,left
    ld a,(counter)
    sub a,01h
    cp 14h
    jp z,new_vsync
    ld (counter),a
    jp new_vsync
left    cp 50h ;left with '4'
    jp nz,right

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆ ห้ามมิให้คัดลอกหรือทำซ้ำ และต้องแจ้งให้เจ้าของลิขสิทธิ์ทราบทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

        ld a,(mono1)
        sub a,01h
        cp 07h
        jp z,new_vsync
        ld (mono1),a
        jp new_vsync
right   cp 52h           ;right with '6'
        jp nz,exit
        ld a,(mono1)
        add a,01h
        cp 27h
        jp z,new_vsync
        ld (mono1),a
        jp new_vsync
exit    cp 64h           ;exit with 'FUNC'
        jp nz,new_vsync
        ld a,07h
        out (c0h),a
        ld a,00h
        rst 10h         ;return to monitor
new_vsync   in a,(80h)   ;check new_vsync
            bit 0,a
            jp nz,new_vsync
            jp vidio_mix_start

```

```
counter   dw '2000'
```

```
mono1     dw '0d00'
```

```
mono2     dw '0d00'
```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

;           column position
;           width
window      ld ix,mono1
            ld a,(ix+0)
            out (61h),a
            ld a,(ix+1)
            out (61h),a           ;column
            ld a,(ix+2)           ;width
            out (62h),a
            ld a,(ix+3)
            out (62h),a
            ld a,(ix+4)           ;row
            out (60h),a
            ld a,(ix+5)
            out (60h),a
            ret

;procedure  scank :-check keypressed
; output   a = key that pressed
scank      ld de,0800h
scank1     ld a,e
            out (02h),a
            in a,(02h)
            and 70h
            cp 70h
            jp z,scank2
            or  e
            ret
scank2     inc  e
            dec d

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

jp nz,scank1

ret

end.



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทที่ 4

การทดลองและผลการทดลอง

เมื่อเราได้ทำการศึกษาวงจรแล้ว ก็จะทำการต่อวงจรให้เรียบร้อย การทดลองผลของวงจรที่ทำการต่อก็จะสามารถที่จะแยกวงจรเป็นส่วนต่าง ๆ เพื่อให้เกิดความสะดวกในการทดสอบ ให้ทราบว่าวงจรที่ทำการทดลองมีการทำงานถูกต้องตามที่ได้มีการติดตั้งในตอนต้นหรือไม่ การทดสอบสามารถที่จะทำได้โดยใช้เครื่องมือวัดต่าง ๆ อาทิเช่น เครื่องออสซิลอสโคป (Oscilloscope) เครื่องทดสอบลอจิกอนาไลซ์เซอร์ (Logic analyser) รวมถึงมิเตอร์วัดไฟ (Multi meter) เรามีการทดสอบที่สามารถแบ่งได้เป็นส่วน ๆ ดังนี้

1. การทดสอบและผลการทดสอบในส่วนของวงจรออสซิลเลเตอร์

Testing and The resultant of (Oscillator circuit)

เราต้องการสัญญาณคล็อกที่มีความถี่เท่ากับ 5 MHz กับคล็อกความถี่เท่ากับ 5/3 MHz วิธีการเราก็จะจับสัญญาณคล็อกทั้งสองเทียบกับเอง ถ้าสัญญาณคล็อกที่ได้มีความถูกต้องจะมีรูปสัญญาณ (Wave Form) และมีความถี่อ่านได้ 5 MHz

2. การทดสอบและผลของการทดสอบในส่วนของวงจรขยายและดีเทคซิงค์

Testing and The resultant of (Buffer and Sync separator circuit)

เราทดสอบโดยการนำสัญญาณภาพ (Composite video) มาผ่านวงจรบัฟเฟอร์ (Buffer) ผลการทดลองถูกต้องจะมีรูปของสัญญาณภาพมีขนาดโวลต์เต็มเท่าเดิม และในส่วนของวงจรแยกสัญญาณซิงค์ จะมีภาพของสัญญาณซิงค์ทางแนวนอน (Horizontal sync) และซิงค์ทางแนวนอน (Vertical) และสัญญาณซิงค์ทางแนวนอนต้องมีความถี่เท่ากับ 15,625Hz และความถี่สัญญาณซิงค์ทางแนวตั้งเท่ากับ 50 Hz

3. การทดสอบและผลการทดสอบของวงจรแปลงสัญญาณอะนาลอก เป็นดิจิตอล และวงจรแปลงสัญญาณจากดิจิตอลเป็นอะนาลอก

Testing and The resultant of (Analog to Digital Converter)& Digital to Analog Converter

การทดสอบการทำงานของวงจรทั้งสองจะทำได้ โดยต่อวงจรทั้งสอง

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปเผยแพร่โดยไม่ได้รับอนุญาต
ให้สัญญาณดิจิตอลทางด้านเข้าทั้งหมดของ วงจรแปลงสัญญาณจากอนาลอก
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และตั้งอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารที่ทางพิมพ์นี้

เป็นดิจิทัลทั้ง 6 บิท ต่อกับวงจรแปลงสัญญาณจากดิจิทัลเป็นอนาลอก และให้สัญญาณคล็อกที่มีความถี่เดียวกัน เช่น คล็อกความถี่ 5 MHz หรือ คล็อกความถี่ 5/3 MHz ตัวใดก็ได้ เมื่อต่อเสร็จก็ป้อนสัญญาณภาพที่วงจรแปลงสัญญาณอนาลอกเป็นดิจิทัลและให้ วัดสัญญาณที่ด้านเอาต์พุทของวงจรแปลงสัญญาณดิจิทัลเป็นอนาลอกด้วยเครื่องออสซิลอโคป (Oscilloscope) เปรียบเทียบทั้งสองด้านที่ CH1 จับสัญญาณภาพทางด้านอินพุท และ CH2 จับสัญญาณด้านเอาต์พุทผลการวัดจะได้รูปสัญญาณที่มีความเหมือนกันทุกประการจึงจะถูกต้อง

4. การทดลองและผลการทดลองของวงจรหารสัญญาณเชิงค้ทางแนวนอนของสัญญาณรอง
Testing and The Resultant of (Sub hor-sync /3)

เราจะวัดสัญญาณเชิงค้ทางแนวนอน(Horizontal Sync) ของสัญญาณรองเป็นหลักเทียบกับผลที่ได้จากวงจรหาร 3 แล้วจะปรากฏผลออกมา

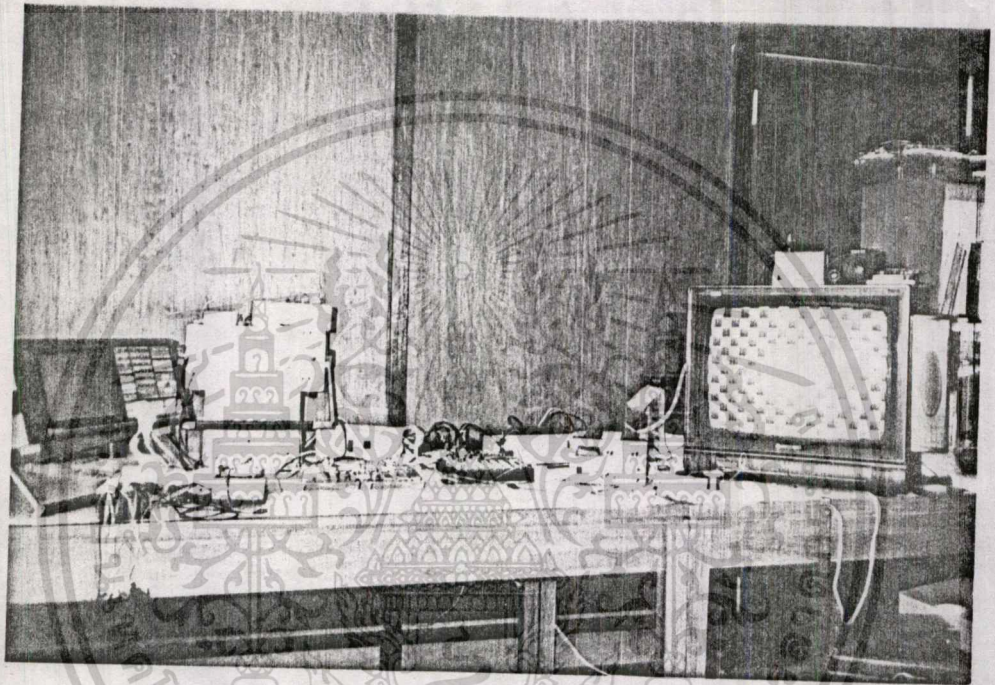
การทดลองและผลการทดลองของ ระบบภาพซ้อนภาพทั้งระบบ

Testing and The Resultant of picture in picture system

เมื่อทำการติดตั้งระบบทั้งหมดเรียบร้อยแล้วเราสามารถแสดงผลของการทำงานของระบบได้ตามขั้นตอนดังนี้

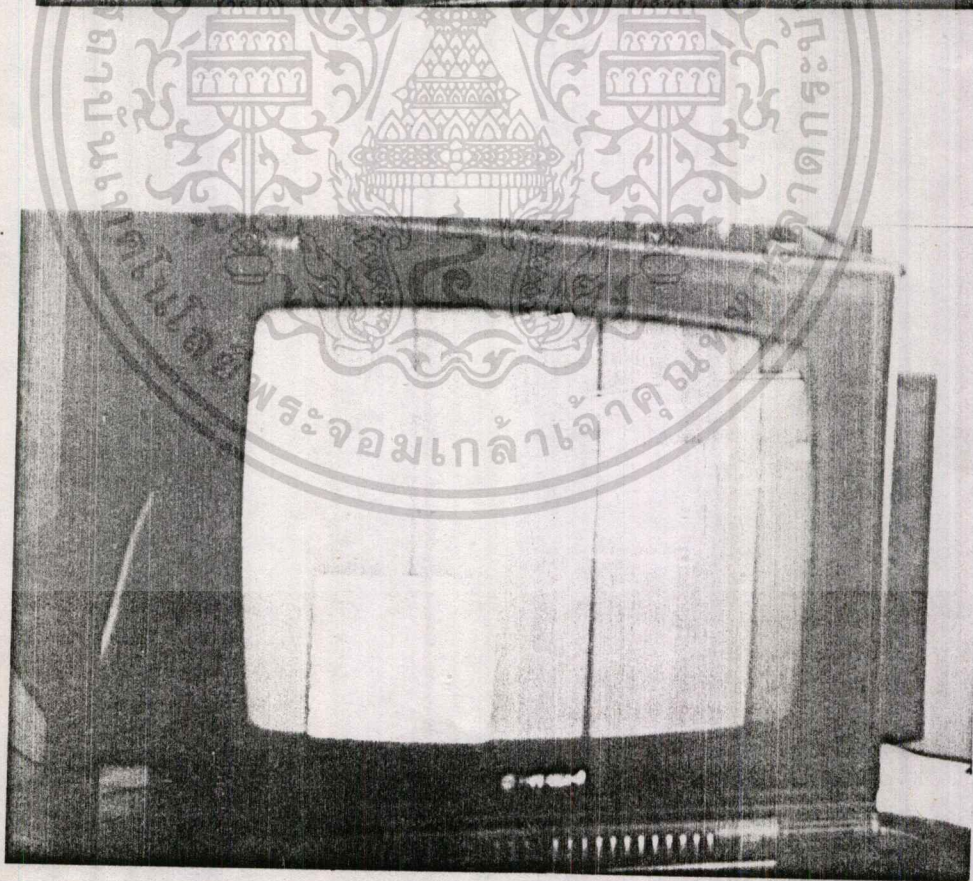
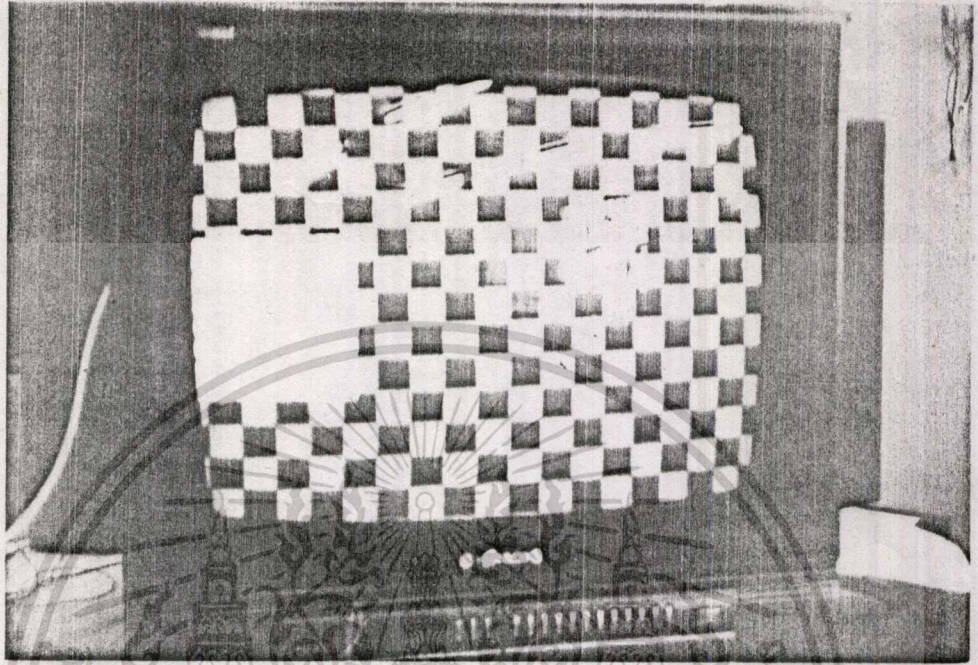
1. ในรูปที่ 4.1 จะแสดงภาพขณะทำการทดลองโดยมีสัญญาณจากวิดีโอคอมโพสิต จาก Pattern gen. เป็นสัญญาณภาพรอง (Sub Picture) และใช้สัญญาณวิดีโอคอมโพสิตจาก Pattern gen. อีกตัวหนึ่งเป็นสัญญาณภาพหลัก (Main Picture)

2. เราจะนำสัญญาณทั้งสองมาผ่านระบบภาพซ้อนภาพแล้ว จะมีผลดังรูปที่ 4.2 และรูปที่ 4.3 จะเห็นว่าเราสามารถที่จะเลื่อนตำแหน่งของภาพจอเล็กไปได้ทั่วจอภาพโทรทัศน์ ซึ่งเป็นการทำงานของโปรแกรมควบคุมการตัดต่อภาพ

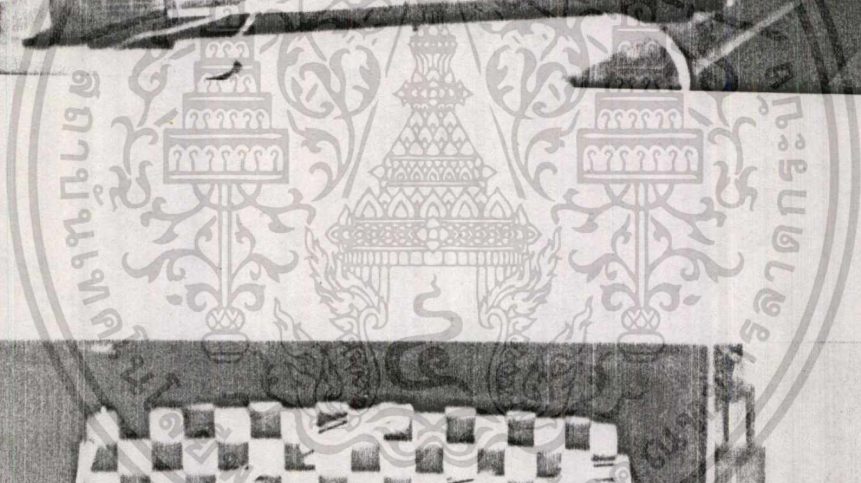
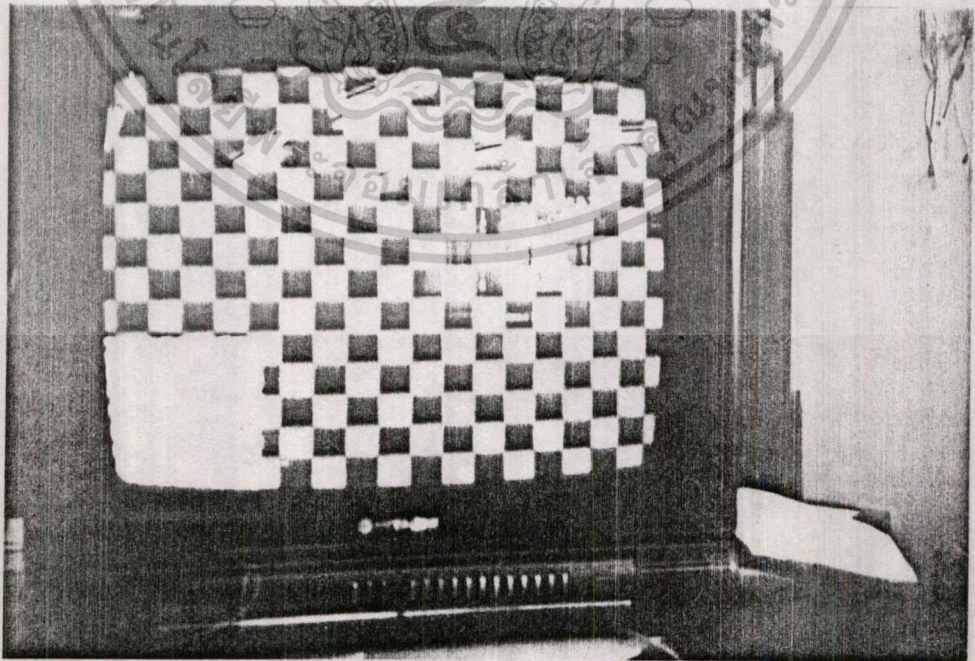
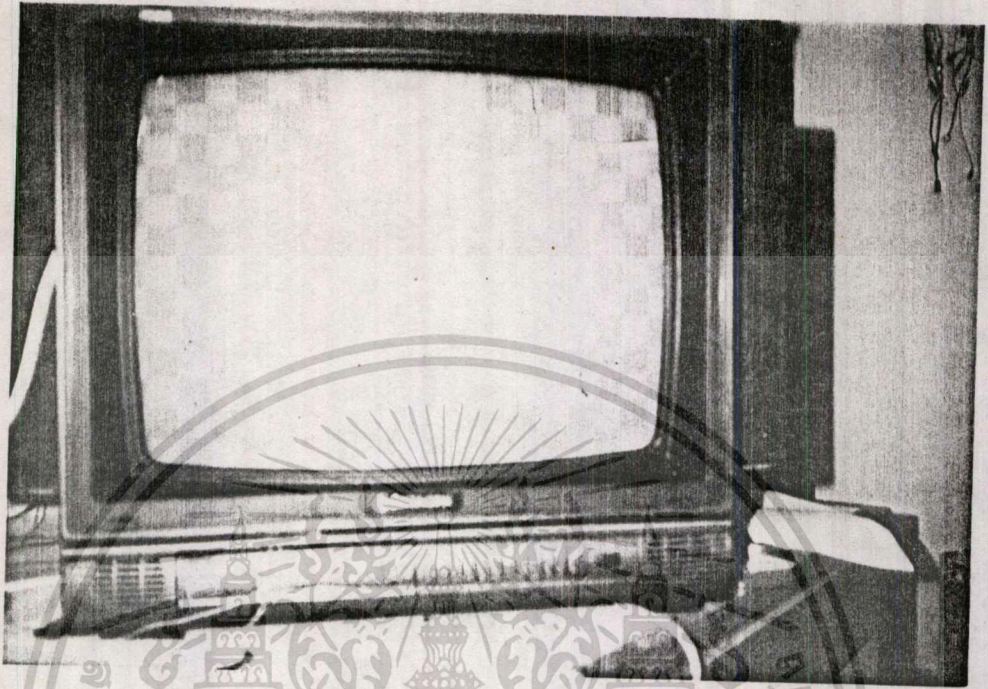


รูปที่ 4.1 แสดงภาพขณะทำการทดลอง

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้นำไปเผยแพร่หรืออ้างถึงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้
 รูปที่ 4.2 แสดงผลที่ได้จากการทดลอง



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิแก้ไขัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้
 รูปที่ 4.3 แสดงผลที่ได้จากการทดลอง

บทที่ 5

บทสรุป และ วิจารณ์

เครื่องผสมสัญญาณภาพ วิทยานิพนธ์โครงโปรเซสเซอร์ควบคุมในโครงงานนี้ ถูกสร้างขึ้นโดยอาศัยหลักการอย่างตรงไปตรงมา วิทยางจรส่วนใหญ่ที่ใช้ จะนำเอา IC จากพวก เกท, ฟลิปฟลอป, ติโรคคเคอร์ และหน่วยความจำ มาประกอบกันเพื่อให้ได้ผล ตามบล็อกไดอะแกรมโครงสร้างของระบบ ดังนั้นจึง เป็นวงจรที่ยังไม่สามารถใช้งานได้จริง เพราะมีความห่อหุ้มมาก ดังนั้นถ้าจะนำหลักการของ เครื่องผสมสัญญาณภาพมาใช้ งานจริง ควรจะออกแบบวงจรให้รัดกุม เพื่อลดขนาดของวงจรถอง เช่น อาจใช้ไมโครโปรเซสเซอร์แบบชิพเดี่ยว เป็นตัวควบคุม หรือใช้ IC มัลติเพล็กซ์แอดเดรสแบบ 16x2 ออก 16 แทนการใช้ 74LS157 4 ตัว ฯลฯ

วงจรที่หาซื้อได้นี้ ยังมีปัญหาอยู่หนึ่งประการ คือ ที่ขอบจอของภาพเล็กจะเกิดรอยหยัก ซึ่งอาจเกิดขึ้นเนื่องจากความไม่เชิงโรเนนซ์ในการเก็บภาพแต่ละ เส้นสแกนลง หน่วยความจำ เป็นผลให้จุด เริ่มต้นการเก็บข้อมูลของแต่ละ เส้นสแกน เกิดขึ้นที่คนละจุดกัน แนวทางแก้ไข คือ ต้องสร้างสัญญาณการ เก็บภาพลงหน่วยความจำให้มีการเชิงโรเนนซ์ กับสัญญาณซิงค์ทางแนวอนของภาพรอง ปัญหาของการเกิดรอยหยักก็น่าจะหมดไป

ปัญหาที่สำคัญอีกประการหนึ่งคือ สัญญาณรบกวน ซึ่งสามารถแก้ไขได้โดยออกแบบ แผ่นบรินซ์ รวมทั้งการเชื่อมต่อตัวไอซีบนแผ่นบรินซ์ให้ถูกต้อง เช่น ต่อในลักษณะไม่ให้เกิดกราวด์ลูปขึ้นได้

สำหรับประโยชน์ของการใช้ไมโครโปรเซสเซอร์ คือ มีความยืดหยุ่นในการพัฒนาระบบต่อไปในอนาคตได้ เช่น

- สร้างภาพที่นอกเหนือจากกรอบสี่เหลี่ยมได้ โดยการใช้การประมวลผลรูปร่างภาพที่ต้องการให้ในระบบ

- เชื่อมต่อกับ Co-Processor ที่ใช้ในการคำนวณ ทำให้สามารถใช้หลักการของ Image processing มาจัดการกับสัญญาณภาพ เพื่อสร้างภาพเล็กในรูปแบบที่แปลกตาและสมจริงได้ เช่น ทำภาพเอียง ภาพหมุน ฯลฯ

สำหรับระบบที่สร้างนี้แสดงผลภาพแบบขาวดำได้เท่านั้น ผู้ที่สนใจจะสร้างระบบที่สามารถแสดงสีได้ ให้ศึกษาหลักการสร้างได้จากหนังสืออ้างอิงข้างท้ายวิทยานิพนธ์ฉบับนี้

กิจกรรมประกาศ

โครงการและปริญญานิพนธ์นี้มีโอกาสสำเร็จลงได้ตามวัตถุประสงค์ถ้าขาดความร่วมมือและคำแนะนำต่างๆ ดังนั้นในนามของผู้จัดทำจึงต้องขอขอบคุณแก่ผู้ให้ความร่วมมือทุกฝ่าย อาทิ อาจารย์ ประกิจ ตั้งติสานนท์ เพื่อนๆ น้องๆ ที่ได้ช่วยในการให้ข้อคิดเห็น ตลอดจนผู้ร่วมงานในกลุ่มทุกคนที่ได้ช่วยแก้ปัญหาและให้ความช่วยเหลือทุกด้าน ในการทำวิจัยครั้งนี้เป็นอย่างดี และท่านอาจารย์ อุตสาห์สรรหาอุปกรณ์และ เครื่องมือในการทดลอง และ หวังว่าความดีที่ได้จากปริญญานิพนธ์นี้ ขอมอบกลับสู่ผู้ให้ความร่วมมือและให้กำลังใจทุกท่าน



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

หนังสืออ้างอิง

1. สมศักดิ์ เตชะเศรษฐีชนะ และ ร.ต.อ. สุชาติ กังวาลจิตรต์,
"ทฤษฎีและปฏิบัติโทรทัศน์สีระบบ PAL", บริษัท ซีเอ็ดยูเคชั่น จำกัด,
พิมพ์ครั้งที่ 4, 2532.
2. ดร. ธวัช เมฆสุวรรณค์ และ นายโยชิตะที ชาวามูระ,
"เทคนิคการซ่อมเครื่องรับโทรทัศน์สี", บริษัท ดวงกลมสมัย จำกัด,
พิมพ์ครั้งที่ 4, 2528.
3. C.P. Markhauser and C.A. Mancini, " Microprocessor
Controlled Picture in Picture System", IEEE Trans.
on Consumer Electronics, Vol. 36, No. 3, August 1990,
pp 375-379.
4. M. Masuda et al, "Fully Digitalized Color Picture in
Picture System", IEEE Trans. on CE, Vol Ce-25, No. 1,
February 1979, pp 152-159.
5. Lance A. Leventhal, " Z80 Assembly. Language
Programming", McGRAW-HILL Inc., 1988.