



เครื่องทวนสัญญาณวิทยุรับ - ส่งความถี่เดียว
SINGLE FREQUENCY REPEATER



ปริญญาโทฉบับนี้ เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิทยาศาสตรบัณฑิต
สาขาวิชาเทคโนโลยีอิเล็กทรอนิกส์
คณะวิศวกรรมศาสตร์
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
ปีการศึกษา 2537

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

หัวข้อปริญาานิพนธ์

SINGLE FREQUENCY REPEATER

โดย

นาย คมกิต คงประดิษฐ์ ๑๑

นาย ศักดิ์ระพี รอดเรืองสันต์

อาจารย์ที่ปรึกษา

อ. กฤดากร กลุ่มการ

ภาควิชา

เทคนิคอุตสาหกรรม

ปีการศึกษา

2537

คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบังอนุมัติให้นับปริญาานิพนธ์ฉบับนี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาอุตสาหกรรมศาสตรบัณฑิต

คณะกรรมการสอบปริญาานิพนธ์

ประธานกรรมการ

กรรมการ

กรรมการ

กรรมการ

กรรมการ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่มอบไว้สำหรับควรใช้เฉพาะเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่ควรเผยแพร่ให้ผู้อื่นได้ประโยชน์ด้านการค้า ลิขสิทธิ์ของคณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

หัวข้อวิทยานิพนธ์ เครื่องทวนสัญญาณวิทยุรับ-ส่งความถี่เดียว

Project Report SINGLE FREQUENCY REPEATER

โดย นาย คมกิต คงประดิษฐ์
นาย ศักดิ์ระพี รอดเรืองสันต์

อาจารย์ที่ปรึกษา อาจารย์ กฤดากร กล่อมการ

บทคัดย่อ

ในปัจจุบันวิทยุสื่อสารแบบมือถือได้รับความนิยมใช้กันมากในหน่วยงานต่างๆ ทำให้มีการใช้ช่องความถี่สื่อสารกันมากและบางครั้งวิทยุมือถือไม่สามารถติดต่อกันได้โดยตรงอันเนื่องมาจากภูมิประเทศจึงจำเป็นต้องใช้ระบบทวนสัญญาณเข้ามาช่วยแต่ในที่นี้จะใช้ระบบทวนสัญญาณที่รับความถี่เดียว ในโครงวิทยานิพนธ์นี้เป็น การสร้าง เครื่องทวนสัญญาณที่รับความถี่เดียวในระบบ VHF/FM เพื่อให้การติดต่อสื่อสารได้ไกลยิ่งขึ้นแล้วยังสามารถฝากข้อความหรือให้ทวนข้อความที่ส่งผ่าน repeater ซ้ำได้อีก

คาดว่าจะ เป็นประโยชน์สำหรับนักวิทยุสมัครเล่นและหน่วยงานที่มีความถี่ใช้เพียงความถี่เดียว

ABSTRACT

In present, the hand-held transceiver is popular in many organization. This cause the channel frequency is fully and sometimes the hand-held transceiver couldn't contacted directly, because of lacion. It necessary to have a repeater, but we use single frequency repeater. In this project report, the single frequency repeater was designed and constructed so that it can faraway contact and also record the voice message or repeat the voice message and economize the channel frequency.

we hope this project advantage for armature radio and organize with single frequency.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

คำนำ

ในปัจจุบันจะเห็นว่าการสื่อสารได้รุดหน้าไปอย่างรวดเร็ว การติดต่อสื่อสาร
ให้ได้ระยะทางรัศมีไกลๆจึงจำเป็นอย่างยิ่ง มีอยู่บ่อยครั้งที่ระบบสื่อสารไม่สามารถติดต่อกันได้
ด้วยเครื่องที่มีกำลังค่อนข้างต่ำหรือในท้องที่อับสัญญาณทำให้การติดต่อสื่อสารกันไม่ได้ จำเป็นต้อง
ใช้สถานีที่มีกำลังค่อนข้างสูงและมีเสาอากาศที่สูงช่วยถ่ายทอดข้อความจากเราไปยังผู้อื่น แต่การทำ
วิธีนี้ค่อนข้างที่จะเสียค่าใช้จ่ายสูง เราจึงนำระบบเครื่องทวนสัญญาณเข้ามาใช้เพื่อช่วยเพิ่มระยะ
ทางและรัศมีการติดต่อออกไป โดยเราจะใช้ระบบรีพีตเตอร์แต่ในที่นี้เราจะใช้ระบบ
รีพีตเตอร์ที่ใช้ความถี่เดียว จึงได้ออกแบบระบบรีพีตเตอร์ที่ใช้ความถี่เดียว โดยทำการ
ศึกษาและทดลองการทำงานในส่วนต่างๆทางด้าน HARDWARE และ SOFTWARE โดยแต่ละ
บทจะอธิบายส่วนประกอบหลักๆและรายละเอียดต่างๆของเครื่องรีพีตเตอร์ที่ใช้ความถี่เดียวและ
ส่วนท้ายเล่มจะเป็นภาคผนวกซึ่งเป็นข้อมูลประกอบต่างๆ

สารบัญ

บทนำ	หน้า
- แนวความคิด	1
- วัตถุประสงค์	2
- ขอบเขตและคุณสมบัติของโครงการ	2
- การทำงานของเครื่อง Single Frequency Repeater	3
- การทำงานของ Block Diagram	5
ทฤษฎีการทำงานและการออกแบบวงจร	
- ภาคถอดรหัส DTMF	6
- วงจรอัดเสียงพูด	16
- ชุดควบคุม Z80 CP-A	25
- ภาคจัดการทศนิยมของเครื่องส่ง	28
- ภาค CODE REF	29
- ภาคอินเตอร์รัพท์	31
- ภาค TONE และ MONO	32
- ทรานซิสเตอร์และการออกแบบวงจร LINEAR POWER AMPLIFIER	34
- การกำหนดรหัสการปิด-เปิดเครื่อง	39
- การเก็บ STATUS ของเครื่องทวนสัญญาณในหน่วยความจำ	40
- ตำแหน่งขาที่ต่อกับ 8255 40 PIN	42
- FLOW CHARTของระบบซอฟต์แวร์และการทำงาน	44
ขั้นตอนการปรับแต่งและวิธีการใช้	
- การปรับแต่งเครื่อง Single Frequency Repeater	47
- วิธีการใช้งานของเครื่อง Single Frequency Repeater	49

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ผลการทดลองและการทดสอบเครื่อง	51-56
HARDWARE ของระบบ	57-59
สรุปผลการดำเนินการ	60-61
เอกสารอ้างอิง	62
ภาคผนวก	63



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

โครงการ SINGLE FREQUENCY REPEATER

บทนำ

แนวความคิด

ในปัจจุบันเครื่องรับส่งวิทยุในระบบ VHF/FM ย่านความถี่ 140-150 MHz นับว่าเป็นที่นิยมใช้กันอย่างแพร่หลายมาก เพราะใช้งานง่ายมีความคล่องตัวสูง อีกทั้งราคาไม่แพง และง่ายต่อการบำรุงรักษา จึงเป็นที่นิยมใช้ในหน่วยราชการต่างๆ ทั้งทหาร ตำรวจและหน่วยงานของรัฐตลอดจนหน่วยงานของเอกชนบางแห่ง

โดยทั่วไปคลื่นวิทยุความถี่ย่าน VHF นี้ คลื่นสัญญาณจะวิ่ง เป็นเส้นตรง หรือที่เรียกว่า คลื่นวิทยุแบบ Line of sight ถ้ามีสิ่งกีดขวางทิศทางการเคลื่อนที่ของคลื่นวิทยุจะทำให้คลื่นวิทยุเกิดการบ่ายเบนและจางหายไปจนที่สุด ดังนั้นระยะทางหรือรัศมีการติดต่อของวิทยุรับส่ง VHF/FM นี้ จึงถูกจำกัดให้ขึ้นอยู่กับ

- ระยะทาง
- ภูมิประเทศ
- ความสูงของสายอากาศ
- กำลังของ เครื่องส่ง
- ความไวของ เครื่องรับ

เมื่อพิจารณาดูจะ เห็นได้ว่า การติดต่อทางคลื่นวิทยุระหว่าง เครื่องรับส่งประเภทมือถือกับมือถือหรือติดรถยนต์ จะถูกจำกัดระยะทางลงมา เนื่องจากความสูงของสายอากาศน้อยมาก และ โดยเฉพาะ เครื่องมือถือซึ่งเป็นเครื่องขนาดเล็กมีกำลังส่งต่ำ ดังนั้นจึงได้มีการพัฒนาประสิทธิภาพในการติดต่อกันให้สูงขึ้น

และสำหรับโครงการนี้จะใช้ระบบ repeater ที่ใช้ความถี่เดียวทำให้ใช้สายอากาศเพียง
ต้นเดียวและใช้ความถี่เดียวในการติดต่อ ทำให้ประหยัดความถี่ไปได้หนึ่งความถี่จะได้มีช่อง เหลือ
ไว้ใช้งานได้มากขึ้นและยังสะดวกต่อการติดตั้ง เพราะจะไม่เกิดการรบกวนเหมือนระบบ repeater
ที่ใช้สองความถี่

ระบบ repeater โดยทั่วไปก็คือสถานีตัวกลางที่ช่วยถ่ายทอดสัญญาณให้ระหว่างสถานี
สองสถานีที่ไม่สามารถติดต่อกันได้โดยตรง ซึ่งโดยมากจะเป็นระบบอัตโนมัติ เช่น สถานีที่
ใช้เครื่องรับส่งแบบมือถือหรือแบบคิดรยนต์ สามารถเพิ่มขีดความสามารถในการติดต่อโดยใช้
repeater เป็นตัวกลางถ่ายทอดสัญญาณ

วัตถุประสงค์ของโครงการ

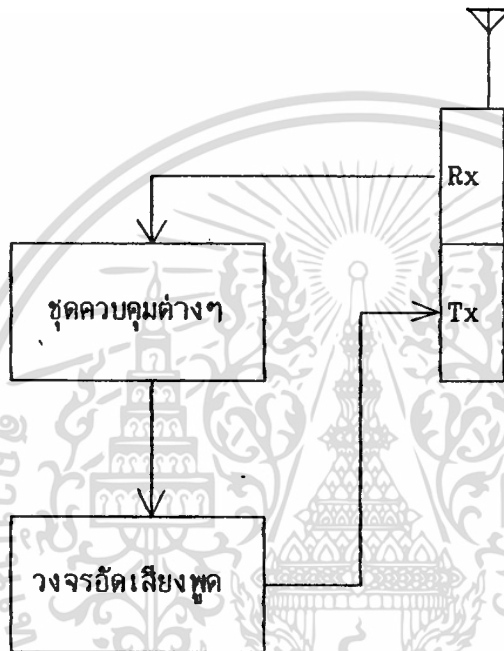
1. สร้างขึ้นเพื่อให้ติดต่อสัญญาณได้ไกลขึ้นเมื่อไม่สามารถรับถึงกันโดยตรงได้
2. ประหยัดช่องความถี่ใช้งานไปหนึ่งช่อง เพราะระบบรีพีตเตอร์นี้ใช้ความถี่เดียว
3. สะดวกต่อการติดตั้งในที่สูง เพราะเราใช้เครื่องส่งเพียง เครื่องเดียวและใช้สายอากาศเพียง
อันเดียว

ขอบเขตและคุณสมบัติของโครงการ

1. ควบคุมการทำงานของระบบด้วย Microprocess Z-80
2. สามารถบันทึกข้อมูลให้ทวนสัญญาณซ้ำได้
3. ปิด-เปิด ระบบรีพีตเตอร์ด้วยรหัส DTMF ของวิทยุมือถือ
4. รหัส ปิด-เปิดของระบบรีพีตเตอร์สามารถเปลี่ยนแปลงได้
5. การบันทึกสัญญาณเสียงพูดจะใช้ระบบ DIGITAL

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนลิขสิทธิ์ไว้สำหรับใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

การทำงานของเครื่อง repeater ที่ใช้ความถี่เดียว



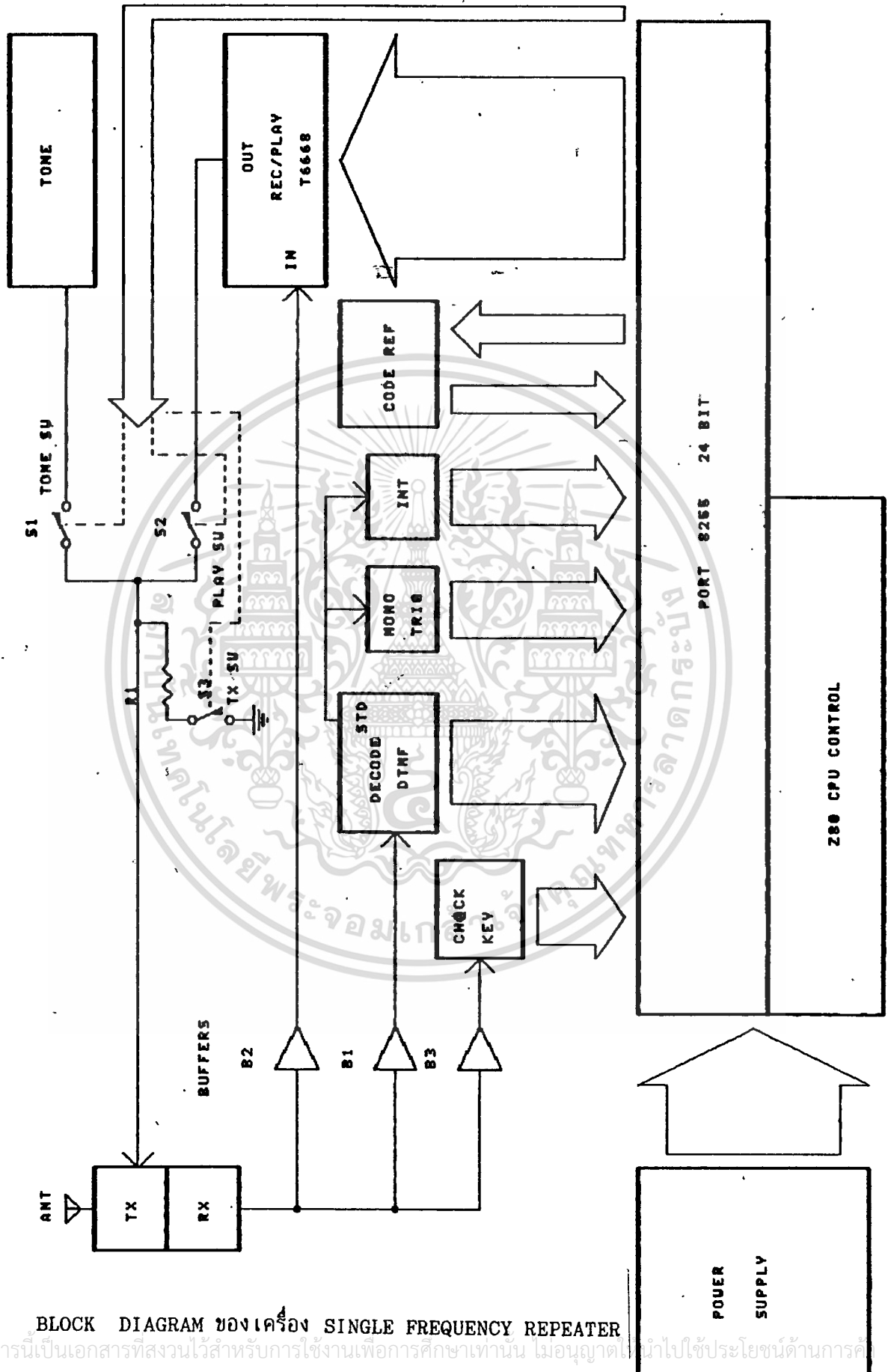
รูปที่ 1 การทำงานเบื้องต้นของ เครื่องรีพีตเตอร์ที่ใช้ความถี่เดียว

จากรูปที่ 1 เป็นการทํางานเบื้องต้นของ เครื่อง รีพีตเตอร์ที่ใช้ความถี่เดียวซึ่งจะใช้เครื่องรับและ เครื่องส่งตัวเดียวกัน

กรณีที่มีสัญญาณเข้ามาที่เครื่องรับ-ส่ง สัญญาณเสียงที่ได้ก็จะไปควบคุมชุดต่างๆให้ทํางานและทําการอัดเสียงลงนวงจรอัดเสียงพูดนที่นี้เราใช้วิธีการอัดเป็นแบบ Digital จากนั้นก็ทําการส่ง เสียงพูดที่อัดไว้ออกอากาศไปโดยเข้า เครื่องรับ-ส่งตัวเดิมและ จะส่งออกความถี่เดิมด้วย และ เรายังมีการทวนข้อความซ้ำแบบเดิมได้ขึ้นอยู่กับว่าจะให้ทวนซ้ำกี่ครั้ง

การทำงานของ block diagram โดยละเอียดแสดงไว้ในรูปที่ 2

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



BLOCK DIAGRAM ของเครื่อง SINGLE FREQUENCY REPEATER

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

อธิบายหน้าที่ของแต่ละ BLOCK

- INT - เป็นชุดสร้างสัญญาณ INT ให้กับ CPU เพื่อตอบสนองรหัสตัวแรกที่เกิดมา
- TX และ RX - เป็นเครื่องรับส่งวิทยุมือถือที่ทำงานกันภายในย่านสมัครเล่นโดยใช้ช่อง MIC และ SP ของเครื่องเป็นทางติดต่อควบคุมเครื่องส่งและรับ
- VOX - เป็นชุด sensor สัญญาณจากลาโพงเพื่อใช้ตรวจสอบการกดคีย์ของเครื่องส่งและปล่อยคีย์ โดยใช้ไอซีเบอร์ NJM2072
- DTMF - ใช้เป็นตัว DECODE สัญญาณโทรศัพท์ทำให้ออกมาเป็นโรจิกเป็นรหัส BCD ใช้ร่วมการอ้างอิงรหัสปิดเปิดของเครื่องใช้ไอซีเบอร์ MT8870
- CODE - เป็น DIP SW จำนวน 3 ตัวของ BCD ซึ่งใช้เป็นตัวตั้งรหัสปิด-เปิดเครื่องของระบบรีพีเทเตอร์ความถี่เดียว
- REC/PLAY - เป็นชุดบันทึกและเล่นกลับโดยใช้ RAM เป็นตัวเก็บสัญญาณเสียงที่บันทึกจากช่อง SP และส่งออกไปภาค SUM
- TONE - เป็นเสียง TONE ใช้บอกการเปิด-ปิดระบบของเครื่องทวนสัญญาณใช้ไอซีเบอร์ 555
- PORT - ใช้เป็นตัวต่อสัญญาณควบคุมโดยส่งออกทางพอร์ทของ 8255 ที่ได้จาก CPU

ทฤษฎีการทำงานและการออกแบบวงจร

ภาคถอดรหัส DTMF

เป็นกคของโทรศัพท์แบบกดปุ่มหรือที่ช้กันนั้นใช้การรหัสสัญญาณแบบพิเศษที่เรียกว่า "DTMF" (ซึ่งย่อมาจากคำว่า Dual Tone Multi Frequency) อธิบายง่าย ๆ ก็คือในแต่ละปุ่มกดทั้ง 12 ปุ่มของโทรศัพท์มาตรฐาน (ที่พบเห็นทั่วไปมีเพียง 12 ปุ่มแต่จริงๆแล้วมีได้ถึง 16 ปุ่ม) จะผลิตสัญญาณเอาท์พุท 2 ความถี่ที่แตกต่างกันออกมา ปุ่มกดจะแบ่งเป็น Row 4 แถว Column 4 แถว ประกอบกันเป็นรูป Matrix ในแต่ละ Row และ Column จะมีค่าความถี่ประจำตำแหน่งอยู่ ดังรูปที่ 3

			C1	C2	C3
			1209Hz	1336Hz	1447Hz
1	2	3	1	2	3
			697Hz		
4	5	6	4	5	6
			770Hz		
7	8	9	7	8	9
			852Hz		
*	0	#	*	0	#
			941Hz		

รูปที่3 ค่าความถี่ประจำหมายเลข ในระบบโทรศัพท์

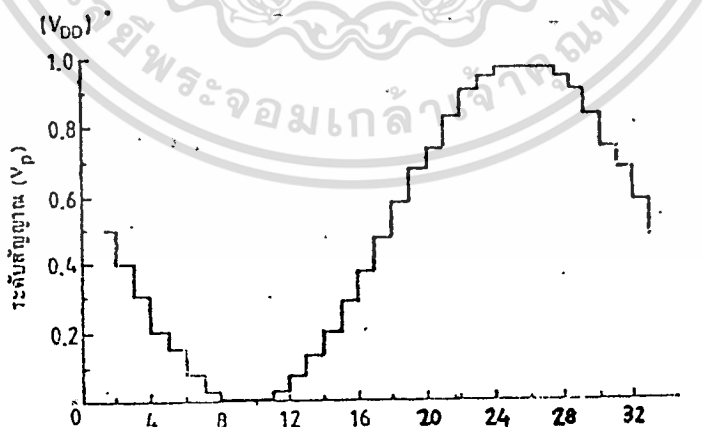
การทำงาน เมื่อกดปุ่มหมายเลขใดหมายเลขหนึ่ง จะประกอบไปด้วย tone เสียง 2 ความถี่ด้วยกันคือความถี่สูงและความถี่ต่ำ ซึ่งแต่ละหมายเลขจะให้ค่าความถี่คู่ต่างกันจากปุ่มกดจะพบว่าหมายเลข 1,4,7 และ * อยู่ใน Column ที่ 1 โดยหมายเลข 1,2,3 อยู่ใน row ที่ 1 ตัวเลขแต่ตัว เป็นการพบกันของความถี่ทาง row (ความถี่ต่ำ) กับความถี่ทาง Column (ความถี่สูง) ยกตัวอย่าง เช่นเมื่อกดปุ่มเลข "5" จะอยู่ใน Column ของ 1336Hz และ Row 770Hz ดัง

นั่นหากกดปุ่มเลข "5" จะผลิตสัญญาณ output 2 ความถี่ออกมาซึ่งเรียกว่า DTMF

ดังนั้นในการสร้างวงจรถอดรหัส DTMF ก็โดยการสร้างวงจรเพื่อถอดรหัสค่าความถี่เหล่านี้ นั่นเอง ในปัจจุบันนี้มีอุปกรณ์ที่ทำหน้าที่โดยเฉพาะคือเป็นไอซีเบอร์ MT8870 ของบริษัท INTEL ซึ่งจะทำหน้าที่รับสัญญาณ DTMF มาแปลงให้เป็นค่าตัวเลขฐานสองขนาด 4 บิต ดังนั้นในโครงการนี้จึงได้เลือกใช้ IC เบอร์นี้มาทำเป็นวงจรถอดรหัส DTMF

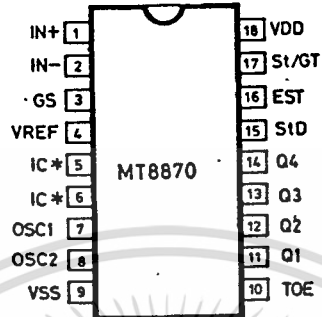
MT8870 DTMF Decoder

IC เบอร์ MT8870 นี้จะทำหน้าที่รับสัญญาณ DTMF ซึ่งเป็นสัญญาณ analog 2 ความถี่ได้ อย่างดีถึงแม้ว่าสัญญาณที่ได้จากการกดปุ่มของโทรศัพท์แบบหัทซ์โทนจะมีลักษณะไม่เป็นคลื่น Sine ที่แท้จริง ดังรูปที่ 4 IC เบอร์นี้ก็สามารถยอมรับและถอดรหัสออกมาได้



รูปที่ 4 ลักษณะสัญญาณ DTMF ที่ได้จากโทรศัพท์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาค้นคว้าเท่านั้น เมื่อนำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



* ต่อกับ VSS

MT8870BE 18 PIN PLASTIC
MT8870BC 18 PIN Cerdip

รูปที่ 5 แสดงรายละเอียดขาของ MT8870

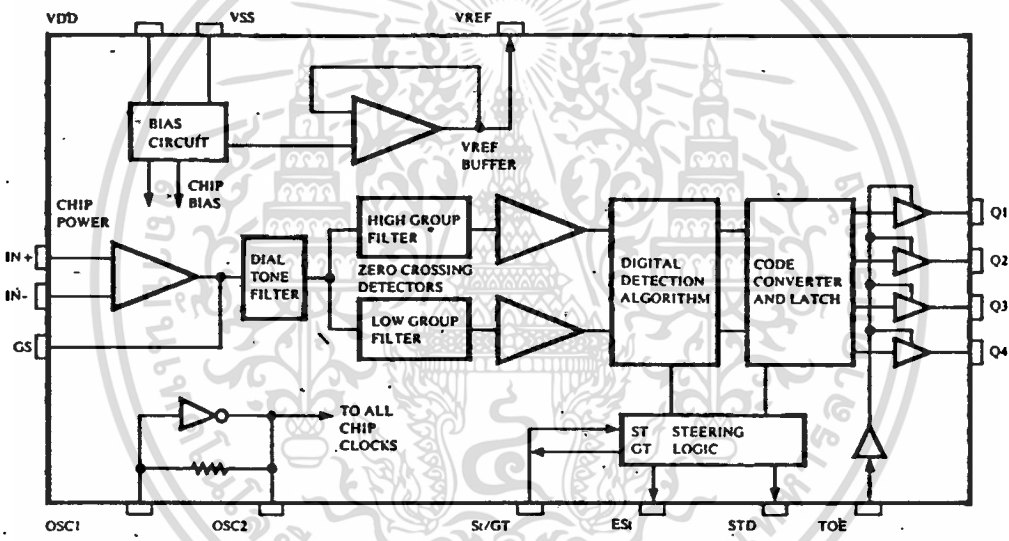
คุณสมบัติของ MT8870

- เป็นตัวรับและถอดรหัสความถี่ DTMF
- กินไฟน้อยใช้ไฟเลี้ยงระดับเดียวกับ TTL
- สามารถตั้งอัตราขยายภายในตัวไอซีได้
- สามารถปรับการ์ดไทม์ (Guard time) ได้
- เป็นไอซีคุณภาพสูง



โครงสร้างภายในของ MT8870

MT8870 ประกอบไปด้วยวงจรกรองความถี่และวงจรถอดรหัสฟังก์ชันทางดิจิทัล ในส่วนของวงจรกรองความถี่ใช้เทคนิคของสวิทช์ Capacitor Filter สำหรับกรองความถี่สูงและต่ำ ส่วนวงจรถอดรหัสใช้เทคนิคการนับทางดิจิทัล เพื่อตรวจจับและถอดรหัสทั้ง 16 ความถี่ออกเป็นเลขสองขนาด 4 บิต และตรวจสอบช่วงเวลาที่สำคัญเข้ามา ส่วนภาคอินพุตเป็นออปแอมป์ที่สามารถปรับอัตราขยายได้ โดยต่ออุปกรณ์ภายนอกเอาท์พุตเป็นวงจรแลตช์ 3 สถานะ



รูปที่ 6 โครงสร้างภายในของ MT8870

ฟังก์ชันการทำงานภายใน

ภายใน MT8870 ประกอบด้วยส่วนสำคัญ 5 ส่วนคือ

1. ภาคกรองความถี่ (Filter section)ในส่วนนี้จะแยกสัญญาณ DTMF ที่เข้ามาออกเป็น
2. กลุ่มความถี่คือช่วงความถี่สูงและช่วงความถี่ต่ำ โดยใช้วงจรกรองแถบความถี่อันดับ 6 ชนิดสวิทช์คาปาซิเตอร์ (six-order switched capacitor band pass filter) ซึ่งความถี่ที่แยกได้มี 2 ช่วงคือช่วงความถี่สูงและช่วงความถี่ต่ำ

2. ภาคถอดรหัส (Decoder section)

F _{LOW}	F _{HIGH}	NO.	TOE	Q ₄	Q ₃	Q ₂	Q ₁
697	1209	1	H	0	0	0	1
697	1336	2	H	0	0	1	0
697	1447	3	H	0	0	1	1
770	1209	4	H	0	1	0	0
770	1336	5	H	0	1	0	1
770	1447	6	H	0	1	1	0
852	1209	7	H	0	1	1	1
852	1336	8	H	1	0	0	0
852	1447	9	H	1	0	0	1
941	1336	0	H	1	0	1	0
941	1209	*	H	1	0	1	1
941	1447	#	H	1	1	0	0
697	1633	A	H	1	1	0	1
770	1633	B	H	1	1	1	0
852	1633	C	H	1	1	1	1
941	1633	D	H	0	0	0	0
-	-	ANY	L	Z	Z	Z	Z

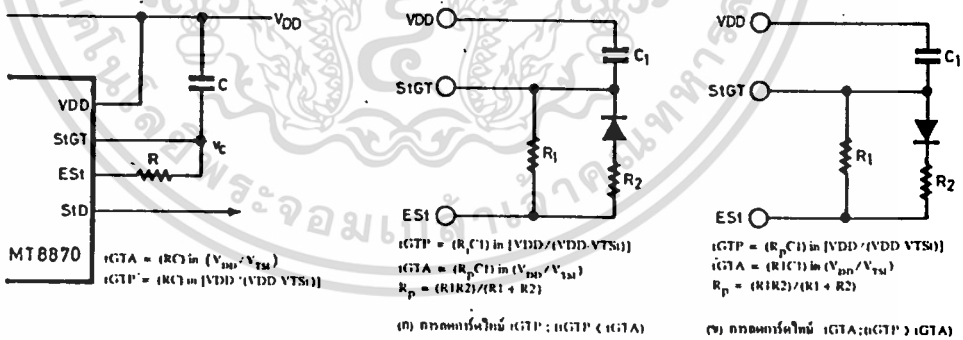
รูปที่ 7 แสดงค่าที่ถอดรหัสได้จากความถี่ต่าง

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

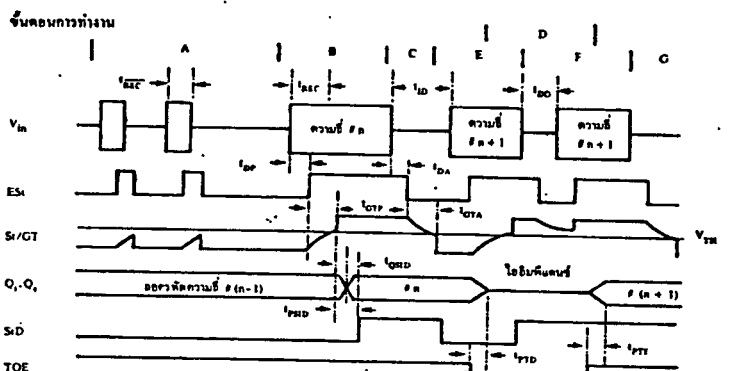
ความถี่ DTMF ที่ถูกกรองเรียบร้อยแล้ว จะผ่านเข้าวงจรถอดรหัสความถี่ออกเป็นตัวเลข โดยอาศัยเทคนิคการนับแบบดิจิทัลและมีการตรวจสอบความถี่ที่เข้ามาว่าเป็นความถี่มาตรฐาน DTMF หรือไม่เพื่อป้องกันความถี่อื่นเข้ามาผสม เมื่อตรวจสอบว่าความถี่นั้นถูกต้อง สัญญาณที่ขา EST (early steering) ก็จะถูกตีฟ สำหรับค่าที่ถอดรหัสได้จากความถี่ต่าง ๆ นั้น แสดงในรูปที่ 7

3.ภาคตรวจสอบสัญญาณ (Steering circuit) ก่อนที่จะมีการถอดรหัสความถี่ออกไปที่เอาต์พุตจะมีการตรวจสอบช่วงความถี่ที่เข้ามาว่ามีระยะเวลาตามที่กำหนดหรือไม่โดยสังเกตุจากรยะเวลากการกดปุ่มโทรศัพท์ซึ่งต้องกดปุ่มให้มีความถี่ออกมาเป็นช่วงเวลาที่พอสมควร มิฉะนั้นจะส่วนนี้จะไม่รับโดยถือว่าสัญญาณนั้นไม่ถูกต้องส่วนช่วงเวลายาวเท่าใดสามารถตั้งได้โดยใช้ RC ต่อภายนอกสัญญาณที่ขา EST จะเป็น "high" นานใกล้เคียงกับระยะเวลาที่มีความถี่ DTMF เข้ามาจากรูปที่ 8 เมื่อขา EST เป็น "high" ทำให้ V_C สูงขึ้นตัวเก็บประจุ C จะคายประจุทำให้แรงดัน V_C สูงขึ้นจนถึงค่าเทรชโฮลด์ วงจรถอดรหัสจึงจะถอดรหัสออกเป็นตัวเลขขนาด 4 บิต รายละเอียดการทำงานสามารถดูได้จาก Timing diagram รูปที่ 9

รูปที่ 8



รูปที่ 9



อธิบายขั้นตอนการทำงาน

- A - ตรวจพบความถี่เข้ามา แต่คาบเวลาไม่ถูกต้อง เอาร์ทูทไม่เปลี่ยน
- B - ความถี่ #n ถูกตรวจพบและมีคาบเวลาที่ถูกต้องความถี่ถูกถอดรหัสและแลตซ์ไว้ที่เอาร์ทูท
- C - จบความถี่ #n ช่วงห่างถูกต้อง เอาร์ทูทยังคงแลตซ์อยู่จนกว่าจะได้รับความถี่ที่ถูกต้องใหม่
- D - เอาร์ทูทเปลี่ยนเป็นไอเอ็มพีแดนซ์
- E - ความถี่ #n+1 ถูกตรวจพบคาบเวลาถูกต้องความถี่ถูกถอดรหัสและแลตซ์ไว้
- F - ความถี่ #n+1 หายไปช่วงห่างไม่ถูกต้องเอาร์ทูทยังคงแลตซ์อยู่
- G - จบความถี่ #n+1 ช่วงห่างถูกต้องเอาร์ทูทยังคงแลตซ์อยู่จนถึงความถี่ใหม่ที่ถูกต้อง

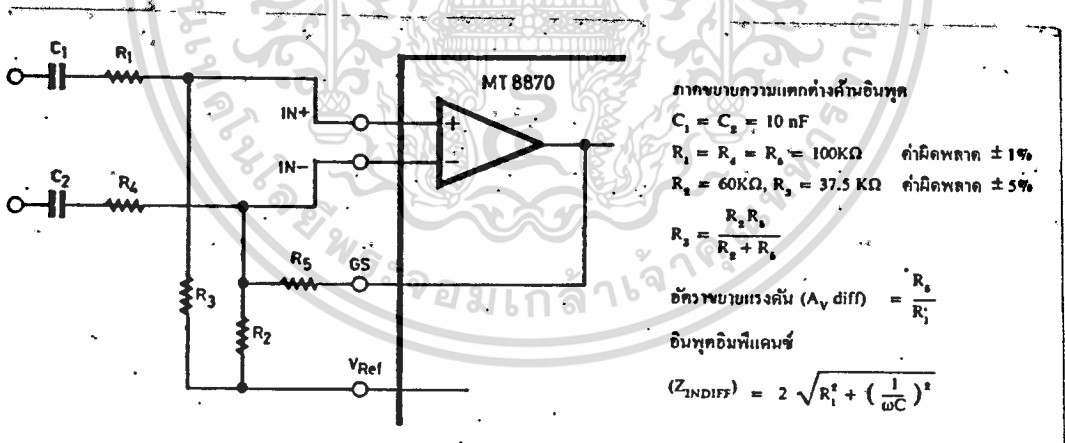
สัญลักษณ์

- V_{in} - สัญญาณความถี่ DTMF ที่เข้ามา
- EST - Early steering output ใช้แสดงความถี่ที่ถูกต้อง
- ST/GT - Steering input/Guard time output สำหรับต่อกับ RC ภายนอก
- Q_1-Q_4 - เอาร์ทูท BCD ขนาด 4 บิต
- StD - Delayed Steering output ใช้แสดงค่าความถี่ที่ได้รับหรือหายไปมีคาบเวลาตามที่กำหนดเพื่อแสดงความถูกต้องของสัญญาณ
- TOE - Tone output enable(input) ใช้ควบคุม Q_1-Q_4 ให้เป็นไอเอ็มพีแดนซ์
- t_{rec} - คาบเวลาสิ้นสุดที่ต้องการเพื่อแสดงว่าสัญญาณถูกต้อง
- t_{ID} - เวลาสิ้นสุดระหว่างสัญญาณ DTMF ที่ถูกต้อง 2 สัญญาณ
- t_{DP} - เวลาที่ใช้ในการตรวจพบสัญญาณความถี่ที่ถูกต้อง
- t_{DO} - เวลานานสุดที่ยอมให้สัญญาณหายไปได้ในคาบเวลาความถี่ที่ถูกต้อง
- t_{DA} - เวลาที่ใช้ในการตรวจการหายไปของสัญญาณความถี่ DTMF ที่ถูกต้อง
- t_{GTP} - การ์คัทโหมของการปรากฏความถี่ DTMF

สำหรับคำว่าการ์ดไทม์ (Guard time) นั้นหมายถึงช่วงคาบเวลาของความถี่ที่เข้ามา ซึ่งจะต้องนานเท่ากับหรือมากกว่าช่วงเวลาที่เรารั้งไว้จึงจะได้รับการยอมรับว่า สัญญาณความถี่นั้น ถูกต้องหรือพูดได้ว่าเวลาที่เรารั้งไว้โดย RC ก็คือการ์ดไทม์นั่นเอง เมื่อสัญญาณความถี่เข้ามานานเท่าหรือมากกว่าเวลาที่ตั้งไว้จึงจะสามารถแปลงเป็นตัวเลขได้ ถ้าสัญญาณความถี่เข้ามาสั้นกว่าก็จะไม่มีการถอดรหัสเป็นตัวเลขออกไป การตั้ง เวลาและค่านวมเวลาดูได้จากรูปที่ 8

4. ภาคขยายสัญญาณความแตกต่าง (Differential Input)

วงจรส่วนอินพุทของ MT8870 เป็นภาคขยายออปแอมป์ที่สามารถปรับอัตราขยาย โดยต่อวงจรภายนอกเพิ่มเข้าไปดังรูปที่ 10 ซึ่งสามารถคำนวณอัตราขยายความแตกต่างของอินพุทและอิมพีแดนซ์ได้ดังนี้

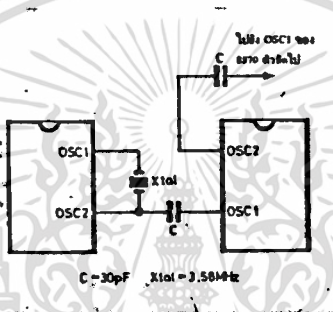


รูปที่10 แสดงการต่อวงจรภายนอกขยายสัญญาณความแตกต่าง

อัตราขยาย ($A_v \text{ diff}$) = R_5/R_1

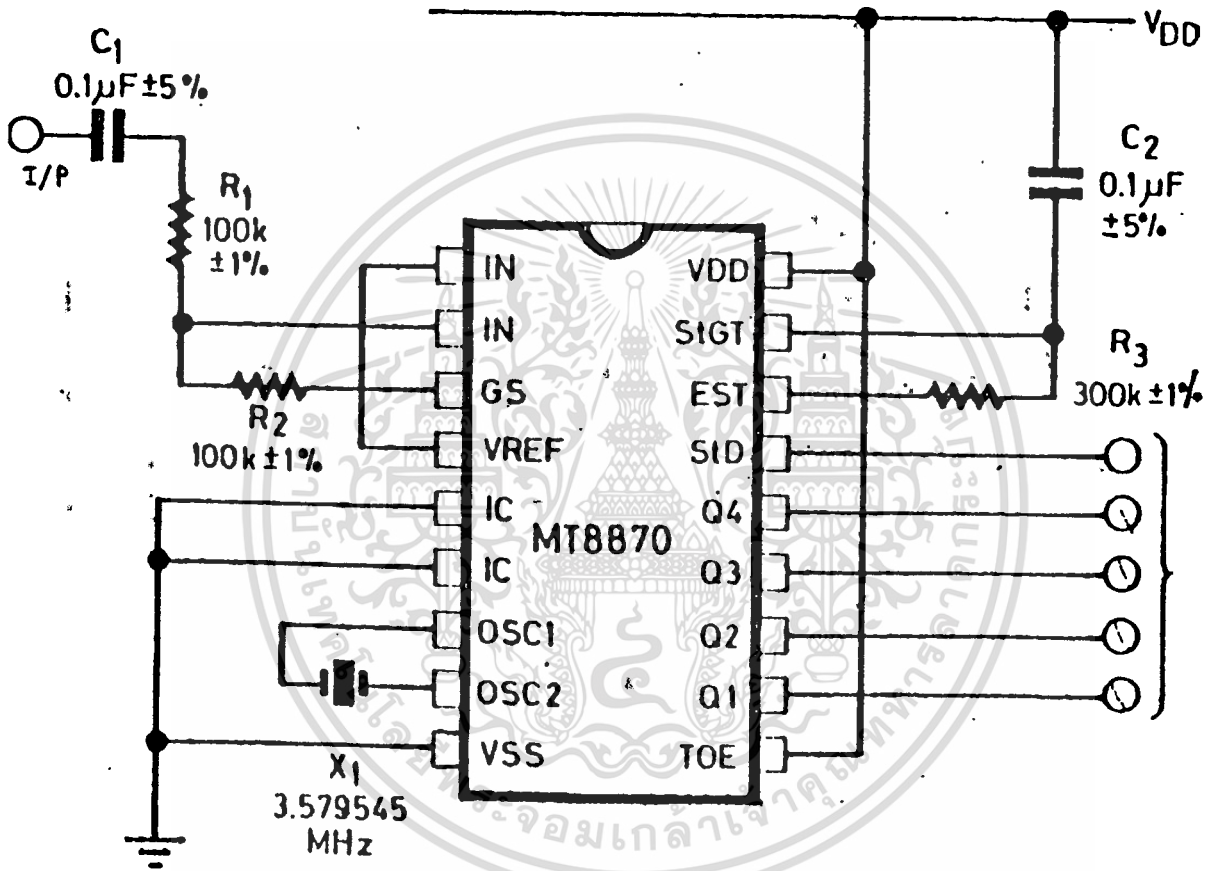
อินพุทอิมพีแดนซ์ ($Z_{\text{in diff}}$) = $2 \sqrt{R_1^2 + (1/\omega c)^2}$
 เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษานั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

5. ภาคกำเนิดความถี่ (Oscillator) ในภาคนี้ภายในไอซีมีวงจรเวลาอยู่ภายใน เพียงแต่ต่อ X-TAL ขนาด 3.58 MHz ก็สามารถใช้งานได้ทันทีลักษณะการต่อวงจรดังแสดงในรูปที่ 11



รูปที่ 11 แสดงการต่อวงจรผลิตความถี่

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



แสดงวงจรใช้งานเบื้องต้นของ MT8870

วงจรรีดเสียงพูด (Digital Voice Recorder)

แนวความคิด

1. ต้องปราศจากกลไกต่างๆในการทำงาน
2. สามารถทวนข้อมูลซ้ำได้
3. สามารถเรียกข้อมูลได้อย่างรวดเร็ว
4. สามารถใช้ร่วมกับ CPU ได้

วงจรรใช้งาน

การบันทึกเสียงสำหรับการนำกลับมาใช้ใหม่ โดยใช้วิธีการทาง Digital ทำให้ไม่ต้องใช้กลไกเคลื่อนที่ใดๆดังเช่นแบบเดิม แต่จะใช้อุปกรณ์หน่วยความจำเก็บข้อมูลแทนเส้นเทปหรือแผ่นเสียง เทคนิคการบันทึกเสียงด้วยระบบ Digital มีด้วยกันอยู่หลายวิธีแต่ในโครงการนี้จะใช้ระบบ Delta Modulation

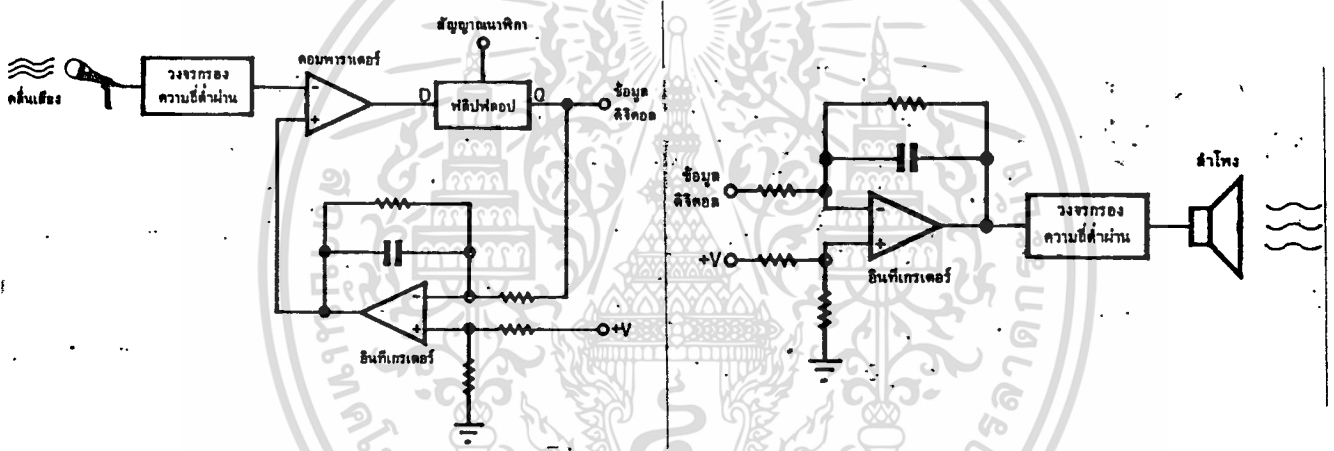
ในการบันทึกเสียงระบบดิจิตอล ไม่ว่าจะใช้วิธีการอะไรก็ตามจะประกอบด้วย 3 ส่วนสำคัญคือ ส่วนแรกทำหน้าที่แปลงสัญญาณเสียงที่เป็นอนาลอก ให้เป็นข้อมูลดิจิตอลแล้วจึงนำใบบันทึกลงในหน่วยความจำซึ่งเป็นส่วนที่สองและส่วนสุดท้ายคือส่วนที่ทำหน้าที่แปลงข้อมูลดิจิตอลจากหน่วยความจำออกมาเป็นสัญญาณอนาลอก

Delta Modulation

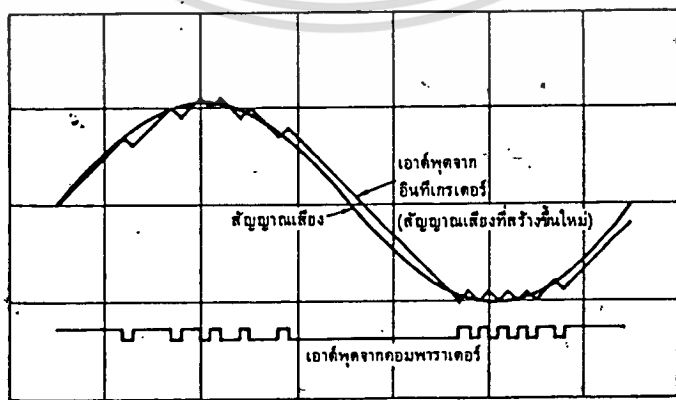
เทคนิคของ Delta Modulation จะไม่ใช้การสุ่มสัญญาณหนึ่งจุดแล้วแปลงเป็นข้อมูลดิจิตอลหนึ่งเวิร์ด ที่มีความละเอียดเป็นจำนวนบิตที่ต้องการ แต่จะใช้วิธีเปรียบเทียบความสูงหรือการเปลี่ยนแปลงของสัญญาณเสียงแทนข้อมูลที่ได้อีกก็คือทิศทางของการเปลี่ยนแปลงซึ่งก็มีเพียงขึ้นหรือลง เท่านั้นความกว้างของข้อมูลดิจิตอลจึงใช้เพียงบิตเดียวก็เพียงพอข้อดีของวิธีการนี้ก็คือใช้หน่วยความจำน้อยกว่าวิธีการแบบอื่นๆ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

จากรูปที่ 12 เป็นวงจรเบื้องต้นของ Delta Modulation คอมพาราเตอร์จะ
 ท้าหน้าที่เปรียบเทียบสัญญาณอินพุตปัจจุบันกับอินพุตก่อนหน้าซึ่งได้จากการป้อนกลับมายังอินทิเกรเตอร์
 เอาท์พุทจากการเปรียบเทียบถูกป้อนผ่านฟลิปฟล็อปที่ควบคุมด้วยสัญญาณนาฬิกา เพื่อให้ได้เป็นข้อ
 มูลดิจิตอล ซึ่งก็คือการกำหนดอัตราการสุ่มสัญญาณนั่นเอง สัญญาณที่ได้จากตัวเปรียบเทียบและ
 จากอินทิเกรเตอร์ เปรียบเทียบกับสัญญาณอินพุตแสดงในรูปที่ 12 ลักษณะ เช่นนี้จะพบว่ายิ่งความถี่
 ของสัญญาณนาฬิกาที่มีค่าสูงก็ยิ่งสามารถบันทึกการเปลี่ยนแปลงที่แคบได้มากขึ้น ท้าให้ได้คุณภาพเสียง
 ที่ดีขึ้นแต่ก็สิ้นเปลืองหน่วยความจำมากขึ้นตามไปด้วย



รูปที่ 12 วงจรเบื้องต้นของ Delta Modulation

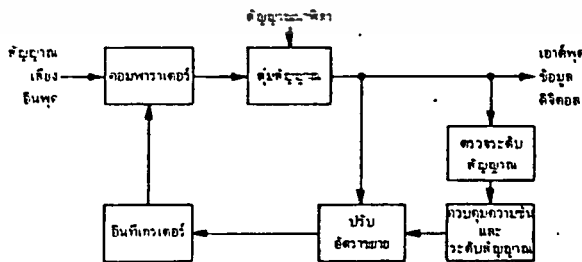


เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 รูปที่ 13 เปรียบเทียบสัญญาณอินพุตกับสัญญาณอนาล็อกที่ได้จากอินทิเกรเตอร์
 ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

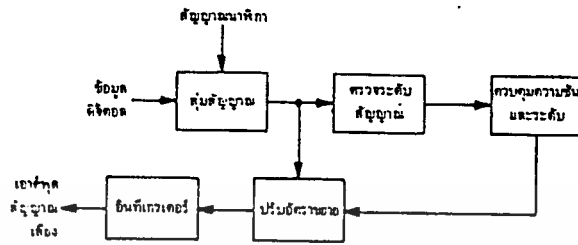
CVSD

ข้อจำกัดของวิธีการ Delta Modulation ก็คือแถบกว้างความถี่ที่ทำงานซึ่งถูกจำกัด โดยความถี่สัญญาณนาฬิกาและจะสูงกว่าความถี่สูงสุดของสัญญาณอินพุต มากกว่า 2 เท่าขึ้นไปอีก อย่างหนึ่งคือความเร็วของการเปลี่ยนแปลงความสูงของสัญญาณหรือไดนามิกเรนจ์ระบบ Delta Modulation ธรรมดาที่มีค่าไดนามิกเรนจ์ที่แคบจำเป็นต้องมีส่วนเพิ่มเติมทำหน้าที่ขยายไดนามิกเรนจ์ให้กว้างโดยการควบคุมอัตราขยายของอินทิเกรเตอร์ เพื่อให้ตอบสนองต่อสัญญาณที่มีความชันมากๆได้ทันระบบนี้ชื่อเรียกใหม่ว่าระบบ Delta Modulation แบบเปลี่ยนแปลงความชันต่อเนื่องหรือ CVSD (Continuous Variable Slope Delta Modulation)

ระบบ CVSD ทั้งส่วนแปลงจากอนาลอกเป็นดิจิตอลและส่วนแปลงกลับดิจิตอลเป็นอนาลอก แสดงในรูปที่ 14 และ 15 ตามลำดับวิธีการของ CVSD ก็คือมีการตรวจระดับสัญญาณโดยอาศัยวิธีการจัดให้มีรีจิสเตอร์สำหรับเก็บข้อมูลดิจิตอลล่าสุดจำนวน 3 ถึง 4 บิต แล้วตรวจดูว่าเป็น "0" หมดหรือ "1" หมดหรือไม่ถ้าใช่แสดงว่าอัตราขยายของอินทิเกรเตอร์ต่ำเกินไป ตอบสนองต่อความชันของสัญญาณไม่ทันก็จะทำการเพิ่มอัตราขยายให้สูงขึ้นเฉพาะในช่วงนั้น ในส่วนของการแปลงกลับ ก็ต้องมีการทำงานในลักษณะเดียวกัน



รูปที่ 14 แผนผังการทำงานของ CVSD ในส่วนของการแปลงจากสัญญาณเสียง เป็นดิจิตอล เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนลิขสิทธิ์ไว้เพื่อใช้ในการศึกษาเท่านั้น เมื่อผู้เขียนเห็นประโยชน์ในการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



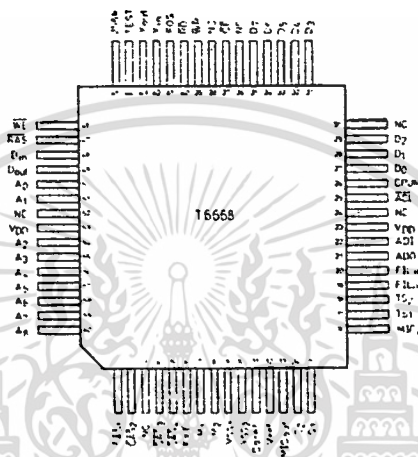
รูปที่ 15 แผนผังการทำงานของ CVSD ในส่วนแปลงกลับจากดิจิทัลเป็นสัญญาณเสียง

ไอซีบันทึกเสียงสำเร็จรูป T6668

ไอซีเบอร์ T6668 นี้เป็นของบริษัทโตชิบามีฟังก์ชันการทำงานค่อนข้างสมบูรณ์ ประยุกต์ใช้งานได้กว้างขวางและสะดวก มีรูปร่างภายนอกเป็นแบบติดตั้งบนผิวหรือ Surface mount ขนาด 60 ขา ค่อกับหน่วยความจำชนิดไดนามิกขนาด 64 K x 1 บิตหรือ 256 K x 1 บิตได้โดยตรง 4 ตัวใช้คริสตอลควบคุมความถี่ของสัญญาณนาฬิกา เปลี่ยนบิตเรทโดยใช้ดิบสวิตช์ เลือกหน้าของหน่วยความจำแยกบันทึก/เล่นกลับได้ เมื่อใช้หน่วยความจำ 256 K x 1 (41256) จำนวน 4 ตัวที่บิตเรท 16 K จะบันทึกได้นาน 64 วินาที

T6668 นี้สมบูรณ์ในตัวทางด้านอินพุตสามารถต่อไมโครโฟนเข้ากับไอซีได้เลย ด้านเอาต์พุตก็เพิ่มภาคขยายอีกส่วนเดียว วงจรที่สมบูรณ์ดังแสดงในรูปที่ 16

รายละเอียดการใช้งานของ T6668



รูปที่ 17 แสดงตำแหน่งขาของ T6668

A_0-A_8 : ขาแอดเดรสต่อกับแรม

D_{in}, D_{out} : ขาคาต้าต่อกับแรม

RAS, WE : สัญญาณควบคุมแรม

CAS_1-CAS_4 : ขาเลือกแรมแต่ละตัวรวม 4 ตัว

M_1, M_2 : ใช้กำหนดจำนวนแรมที่ใช้ดังตารางที่ 1

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตารางที่ 1 การกำหนดชนิดและจำนวนแรมที่ใช้

ชนิดและจำนวน	256 K (ขา45)	M ₂	M ₁
4164x1	0	0	0
4164x2	0	0	1
4164x3	0	1	0
4164x4	0	1	1
41256x1	1	0	0
41256x2	1	0	1
41256x3	1	1	0
41256x4	1	1	1

256 K : เลือกขนาดแรมต่อกราวด์ใช้ 4164 ต่อไปบวกใช้ 41256

EOS : เอาท์พุทเป็น high เมื่อจบข้อความที่บันทึก

MIC_{in}, MIC_{out} : อินพุทและ เอาท์พุทของภาคขยายส่วนหน้า

AD₁, AD₀ : อินพุทของสัญญาณนอกที่จะนำไปแปลง เพื่อบันทึกและ เอาท์พุทนอก
ที่ได้จากการอ่าน

FIL_{in}, FIL_{out} : วงจรกรองความถี่ต่ำผ่าน

C₁, C₂ : ตัวเก็บประจุภายนอก

ACL : ขารีสต แอคทีฟลอร์

X_{in}, X_{out} : คริสตัลลออสซิลเลเตอร์ความถี่ 650 KHz อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่าการ CPUM_E, CE อีกทั้ง : ขาสัญญาณควบคุมสำหรับอินเตอร์เฟสกับ CPU เอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

- WR : ขาอินพุตสัญญาณควบคุมสำหรับเปลี่ยนไปโหมดการบันทึก
- D₄, D₅ : เริ่มต้นและหยุดการนับของ เคาน์เตอร์ภายในสำหรับการบันทึกและการ เล่นกลับ
- D₆, D₇ : กำหนดบิตเรต ดังตารางที่ 2

ตารางที่ 2 การกำหนดอัตราเร็วข้อมูล

บิตเรต	D ₇ (ขา 35)	D ₆ (ขา 34)
8 K	0	0
11 K	0	1
16 K	1	0
32 K	1	1

- D₀ - D₃ : เลือกหน้าของหน่วยความจำ สำหรับการบันทึกแบ่งได้สูงสุด 16 หน้าตามเลขฐานสองแต่ละหน้าไม่กำหนดความยาวแล้วแต่จะกด stop (D₅) เมื่อใดก็จะมี การบันทึกเอาไว้โดยอัตโนมัติ
- V_{DD}, V_{SS} : ขาไฟเลี้ยงและกราวด์

วงจรถ่ายทอด

จากคุณสมบัติของ ไอซีเบอร์ T6668 นี้เมื่อนำมาประกอบเป็นวงจรถ่ายทอดโดยสมบูรณ์จะได้ดังรูปที่ 16 ซึ่งมีการทำงานดังนี้

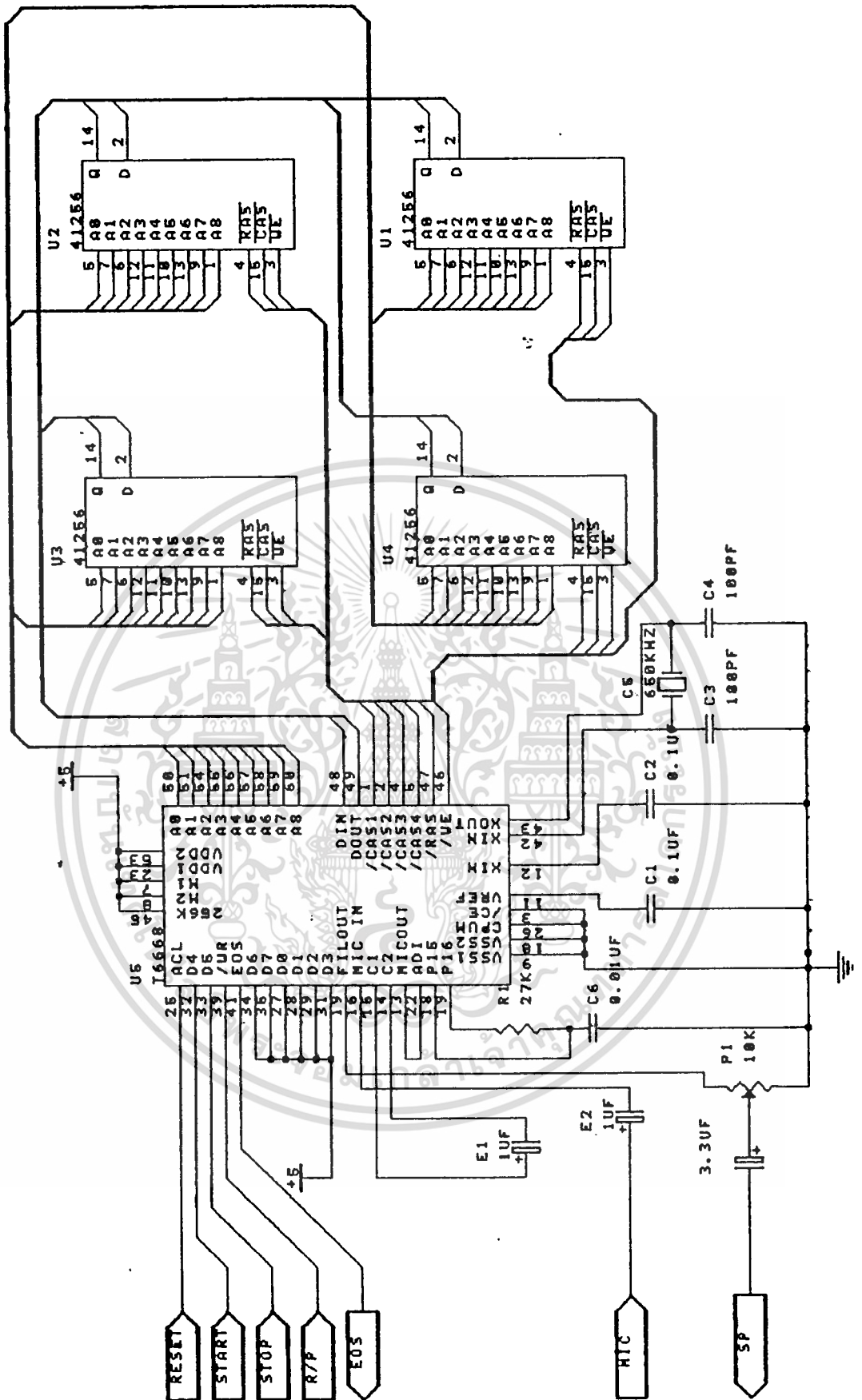
T6668 จะทำการรับสัญญาณเสียงพูดเข้ามาทำการขยายแล้วเปลี่ยนจากสัญญาณอนาล็อกไปเป็นข้อมูลดิจิทัล แล้วไปเก็บไว้ที่ไดนามิกแรมโดย CPU ภายในจะทำการเลื่อนแอดเดรสที่จะนำเข้าไปเก็บเองโดยอัตโนมัติ เมื่อทำการแปลงข้อมูลจาก D/A จะใช้อัตรา 10 bit D/A เพื่อเปลี่ยนกลับมาเป็นเสียงเช่นเดิม การอัดเข้าไปเราสามารถเลือก speed ได้ 4 speed โดยการเลือกที่ D₆, D₇ จากตารางที่ 1

ถ้าเลือกให้ทำงานที่ 8 Kbps จะทำให้อัดหรือเล่นได้นาน 128 วินาที ถ้าเป็น 11 Kbps จะได้นาน 93 วินาที ถ้าเป็น 16 Kbps ก็จะได้ 64 วินาที และถ้าเลือกเป็น 32 Kbps ก็จะได้ 32 วินาที

การทดลองใช้ X-TAL 650 KHz เป็นฐานความถี่และต่อกับแรม 256 K จำนวน 4 ตัว ทำให้ความจุของ Memory เพิ่มขึ้นเป็น 1Mbit การอัดเมื่อเรอัดที่ speed ใด speed หนึ่งเสร็จแล้วเราสามารถที่จะนำกลับมาเล่นที่ speed อื่นได้ ทำให้เราสามารถเร่งหรือลดความเร็วของเสียงได้ตามต้องการ ถ้าเราต้องการอัดเสียงสูงๆให้ได้ผลดีควรจะใช้ speed สูงๆในการอัดด้วยจึงจะทำให้เสียงที่อัดออกมาดี

T6668 สามารถเลือกใช้ Memory ได้ 2 ขนาดคือ 64 K และ 256 K โดยการเลือกที่ขา 45 ของไอซีและสามารถเลือกจำนวน Memory ได้ตั้งแต่ 1 ถึง 4 ตัว โดยการเลือกที่ขา 7 และขา 8 (M₁ และ M₂) ตามตารางที่ 1

๕



รูปที่ 16 วงจรจัดข้อความหรือเสียงพูด

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้ในงานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่ออนุญาตให้เข้าไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ชุดควบคุม Z80 CP-A

Z80 CP-A เป็นบอร์ดไมโครโปรเซสเซอร์ขนาดเล็กที่ประกอบด้วยระบบพื้นฐานในการทำงาน เช่น CPU , I/O Port , หน่วยความจำ , Clock , วงจรควบคุมแรงดัน , รวมทั้งการ Decode ใว้ได้อย่างเรียบง่าย

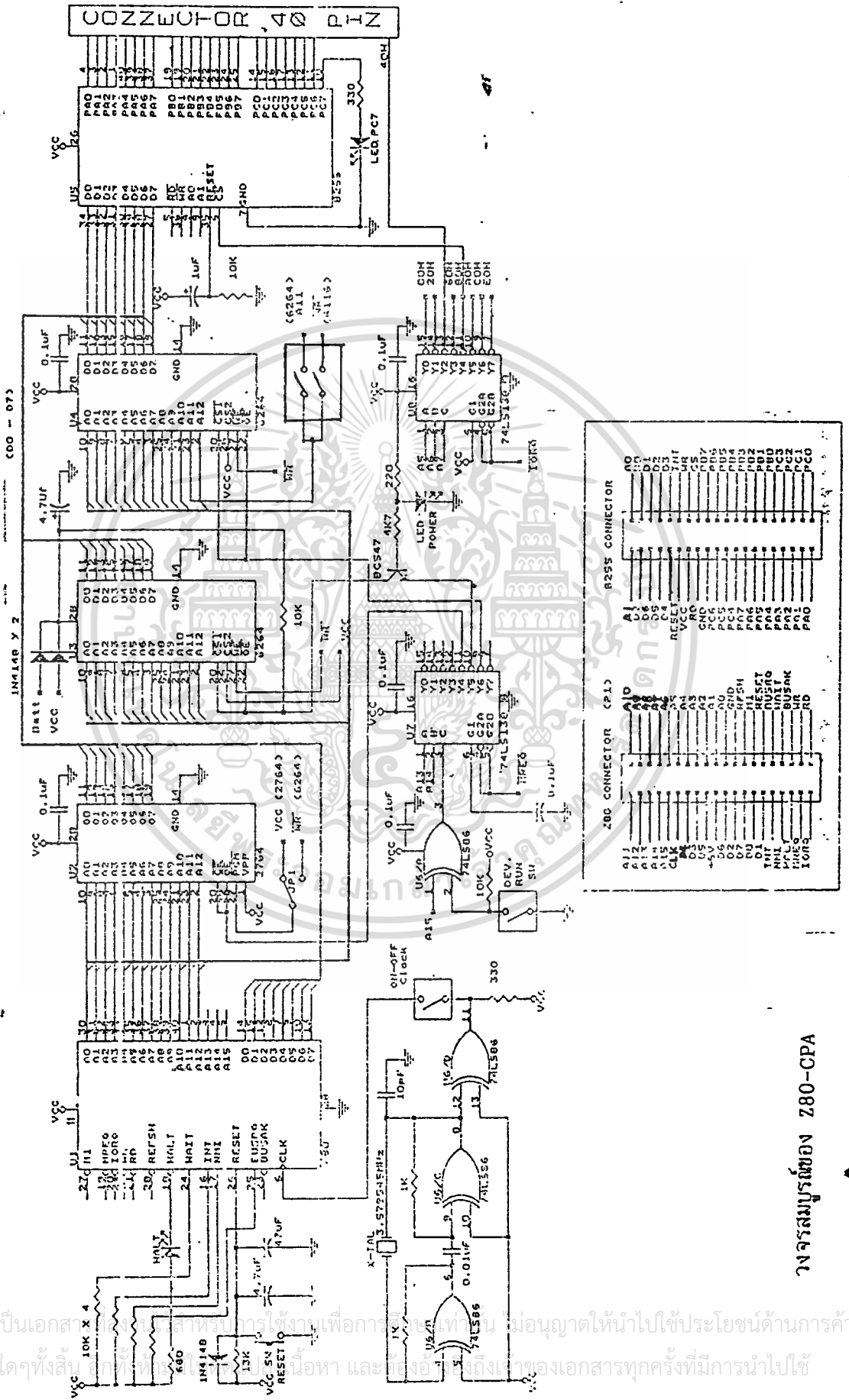
Z80 CP-A เป็นโครงสร้างทาง hardware อย่างเดียวซึ่งจะต้องมีการพัฒนาโปรแกรมเพื่อให้มันทำงานตามที่ต้องการโดยจะขึ้นอยู่กับลักษณะของงานนั้นๆที่นำไปใช้

Z80 CP-A มีโหมดในการทำงาน 2 ลักษณะ คือการพัฒนาและการนำโปรแกรมไปใช้งาน ในขั้นของการพัฒนาโปรแกรมนั้นจะทำได้โดยการเสียบเข้ากับอิทีบอร์ดไค้เลยหรือจะทำได้โดยใช้เครื่องอื่นก็ได้แล้วจึงนำโปรแกรมมาทำงานโดยผ่านอีพรอมหรือแรมแพค ซึ่งผู้ใช้จะต้องเขียนโปรแกรมโดยอ้างแอสแตรตามตำแหน่งที่กำหนดไว้

รายละเอียดในการจัดหน่วยความจำและพอร์ต

การจัดหน่วยความจำของ CP-A นี้จะอ้างแอสแตรเริ่มต้นที่ 8000H เพื่อให้ทำโปรแกรมได้สะดวกจากเครื่องอิทีบอร์ดและเมื่อจะนำโปรแกรมไปใช้งาน CP-A มีระบบ-relocate เพื่อให้หน่วยความจำไปเริ่มเปิดเครื่องหรือกด reset

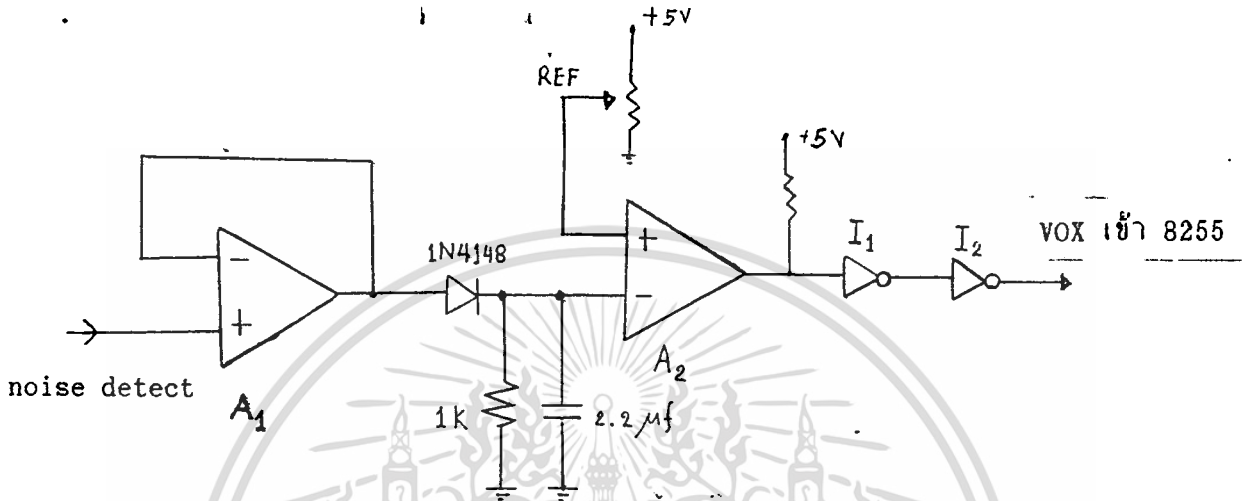
ระบบพอร์ตจะทำการ Decode ใว้ทั้งหมด 8 ช่วงและจะสามารถเลือกเบอร์ไค้ 7 จาแหน่งโดยการ Jump สายบนปริน ซึ่งมิเบอร์พอร์ตตั้งตารางที่ 3 ส่วนเบอร์พอร์ต 40-5F นั้นใว้สำหรับขยายไค้อีกทางคู่ัน 8255 Connector



วงจรสมบูรณ์ของ Z80-CPU

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่จัดทำขึ้นเพื่อการวิจัยเท่านั้น มิอนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น หากมีข้อผิดพลาด กรุณาแจ้งให้ทราบเพื่อแก้ไข

ภาคเซ็คการกคคคคคคเครื่องส่ง



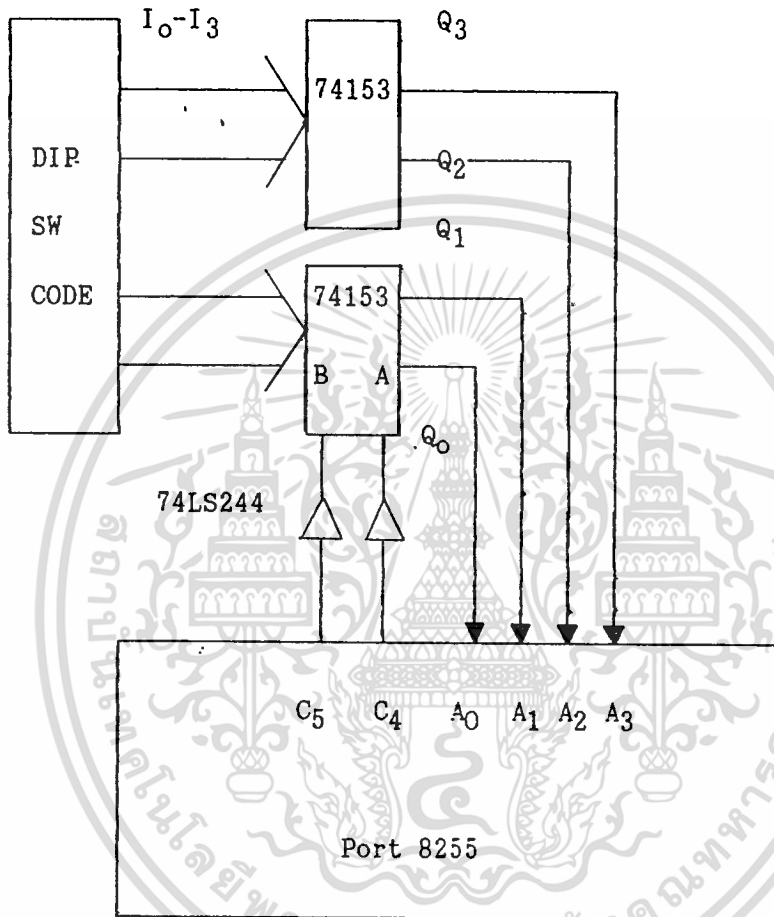
รูปวงจรแสดง เซ็คการกคคคคคเครื่องส่ง

สัญญาณ noise detect จะ ได้มาจากเครื่องรับ-ส่งของระบบรีพีเตอร์โดยลูกข่ายที่จะใช้รีพีเตอร์ก็จะกคคคคคส่งมาทำให้วงจรรับรู้ว่ามีกคคคคค

ปกติเมื่อยังไม่กคคคคคที่อินพุทของ A_1 ขา (+) ซึ่งทำงานเป็นบัฟเฟอร์จะมีโวลต์เค็จประมาณ 1.52 V ทำให้ไดโอด 1N4148 ทำงานก็มีประจุมา charge ที่คาปาซิเตอร์ทำให้โวลต์เค็จที่ขา (-) ของ A_2 สูงกว่าขา (+) ของ A_2 ทำให้เอาท์พุทของ A_2 ออกเป็น LOW ส่งผลให้อินเวอร์เตอร์ (I_2) ออกเป็น LOW เมื่อยังไม่ได้กคคคคค แต่เมื่อกคคคคคจะทำให้โวลต์เค็จที่ขา (+) ของ A_1 มีค่า 0.2 V ทำให้ไดโอดไม่ทำงานก็ได้โวลต์เค็จที่ (-) ของ A_2 ต่ำกว่าขาบวกเอาท์พุทของ A_2 จึงออกเป็น HIGH ก็จะได้เอาท์พุทที่อินเวอร์เตอร์ (I_2) เป็น HIGH ค่าย

ดังนั้นถ้ากคคคคคจะ ทำให้ VOX เป็น HIGH และถ้าไม่กคคคคคทำให้ VOX เป็น LOW

ภาค CODE REF



การทำงานของวงจร CODE REF โดยส่งงานผ่าน Port 8255 ในการควบคุมใช้ Port C บนคือ C_4 และ C_5 และรับข้อมูลเข้าผ่าน Port A_0, A_1, A_2, A_3

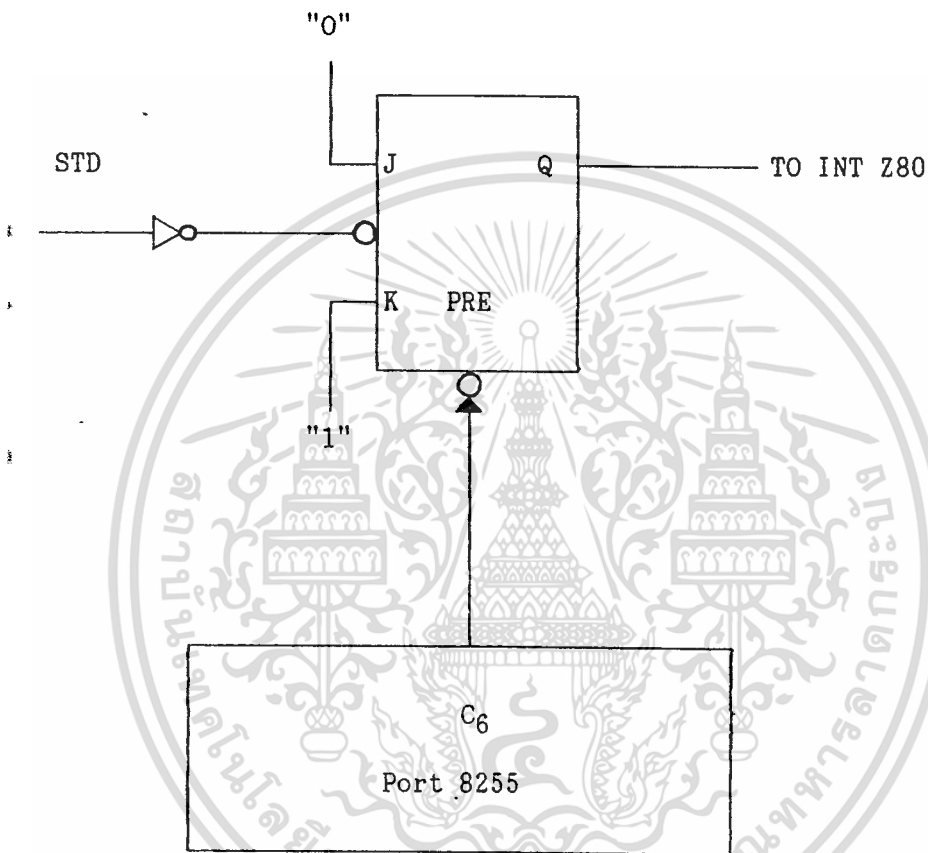
โดยจะใช้ไอซี 74153 ซึ่งเป็นไอซีมัลติเพล็กซ์ ชนิด Dual 4 to 1 Line Data Selector จะทำการเลือกข้อมูลจาก DIP SW เพียง 1 เส้นออกไปยังเอาท์พุทโดยควบคุมผ่าน DATA SELECT ดังตาราง

SELECT		INPUT				OUTPUT Q_n
B	A	I_0	I_1	I_2	I_3	
0	0	1	0	0	0	1
0	1	0	1	0	0	1
1	0	0	0	1	0	1
1	1	0	0	0	1	1

ตารางการทำงานของไอซี 74153

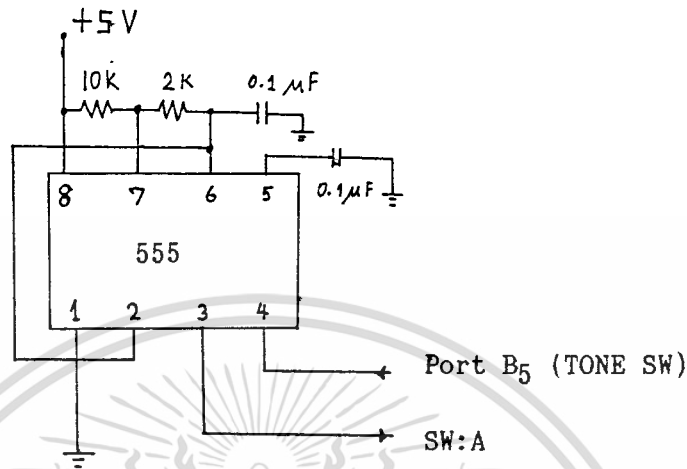
ในตำ 74153 หนึ่งตัวจะมี MULTIPLEX อยู่สองตัว การไหลของข้อมูลจาก DIP SW CODE ที่เราตั้งไว้จะต้องทำการส่ง DATA SELECT ออกมาที่ Port C นั่นคือ C_4, C_5 และทำการอ่านข้อมูลเข้ามาเก็บที่ละตัว การทำงานของภาค CODE REF จะเปลี่ยนแปลงไปโดยการกำหนด DIP SW CODE ในรูปของรหัส BCD 4 Bit ข้อมูลจะถูกไหลเข้าไปอยู่ในหน่วยความจำ RAM ที่กำหนดไว้

ภาค INT



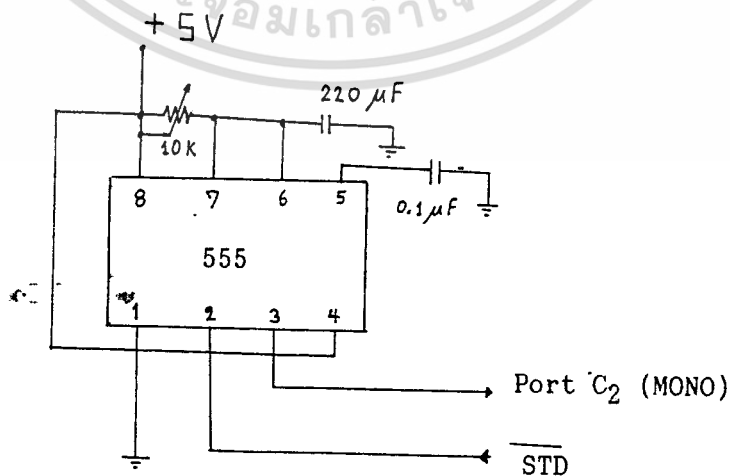
การทำงานของภาค INT จะใช้ IC 7476 เป็นตัวสร้างสัญญาณ INT ซึ่งสัญญาณ STD จะ
ได้มาจาก IC MT8870 คือเมื่อเครื่องรับ-ส่ง รับสัญญาณ DTMF เข้ามาตัวแรกเท่านั้นและจะส่ง
INT ไปที่ Z80 รับทราบและจะทำโปรแกรมใน SUB จนเสร็จแล้วจะมาทำการ CLEAR ให้เป็น
"1" เพื่อทำการรอรับ DTMF ตัวใหม่ที่ INT เข้ามาสัญญาณที่เข้ามากระตุ้นจะใช้ขอบขาลงของ
สัญญาณ STD เพื่อรับรู้การร้องขอ INT

การทำงานในส่วนของภาค TONE



การทำงานในส่วนของชุด TONE นี้ใช้ IC 555 ประกอบขึ้นทำงานโดยจะผลิตความถี่ประมาณ 1 KHz การควบคุมการทำงานใช้ขา 4 ของ IC โดยสั่งการควบคุมมาจาก TONE SW ให้ทำการ ENABLE และ DISABLE ความถี่ที่ผลิตออกมาให้ ON หรือ OFF เพื่อใช้เป็นสัญญาณ TONE บอกสถานะของการ ON OFF เครื่อง SFR อุปกรณ์ที่ใช้ในการกำหนดความถี่ที่ออกมาคือ RA , RB , C ที่ประกอบอยู่ในวงจร

การทำงานในส่วนของภาค MONO



การทำงานในส่วนของชุด MONO นี้ใช้ IC 555 ประกอบขึ้นทำงานโดยจะสร้างค่าเวลา
ค่าหนึ่งใช้ในการตรวจสอบการกด KEY TONE ภาค MONO จะใช้สัญญาณจาก STD เป็น INPUT
ในการทริกเกอร์จะทำให้ MONO มีค่าเป็น HIGH ในเวลาหนึ่ง ช่วงเวลานี้ใช้ในการตรวจสอบ
การกด KEY TONE 1 ตัว ในการกด 1 ครั้ง เพื่อส่งไปให้ SOFT WAER ตรวจสอบ วงจร
ประกอบด้วย RA,C เป็นการกำหนดค่าเวลาการตรวจสอบ



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ทรานซิสเตอร์และการออกแบบวงจร LINEAR POWER AMPLIFIER

การสร้างวงจรรขยายกำลังทางด้านความถี่สูงนั้น จำเป็นต้องทราบถึงลักษณะคุณสมบัติในหลายๆด้านของตัวทรานซิสเตอร์และลักษณะรูปแบบการทำงานของวงจรมัน โดยเฉพาะอย่างยิ่งการนำทรานซิสเตอร์มาใช้งานจรรขยายกำลัง (Power Amplifier) ส่วนใหญ่แล้วมักนำเอาวงจรรขยายแบบอิมิตเตอร์ร่วม (Common Emitter Circuit) มาเป็นวงจรรขยายเนื่องจากความต้านทานทางด้านอินพุต ระหว่างเบสกับอิมิตเตอร์มีค่าต่ำและทางเอาต์พุตคอลเลคเตอร์กับอิมิตเตอร์มีค่าสูงและทั้งอัตราการเปลี่ยนแปลงของกระแสที่เบสมีค่าเพียงเล็กน้อยจึงทำให้เกิดการเปลี่ยนแปลงกระแสทางด้านเอาต์พุต (I_C) ได้มากมายดังนั้นวงจรอิมิตเตอร์ร่วมจึงเหมาะที่สุดที่จะนำมาใช้งานการขยายสัญญาณและกำลังงานซึ่งให้อัตราการขยายได้สูงมาก

ทรานซิสเตอร์ที่ใช้งานจรรขยายความถี่สูง

ในตัวทรานซิสเตอร์นั้นลักษณะโครงสร้างภายในมิได้ประกอบด้วย ELECTRODE ต่างๆ เหมือนหลอดสุญญากาศ ดังนั้น ปัญหาสำคัญเกี่ยวกับการประดิษฐ์โครงสร้างทรานซิสเตอร์ที่จะใช้ในเครื่องวิทยุความถี่สูงๆจึงมุ่งเจาะจงลงไปเฉพาะทางด้าน TRANSIST-TIME แต่เพียงอย่างเดียวและหลักประการสำคัญในการลดค่า TRANSIST-TIME นั้น ก็มีอยู่แค่เพียงว่าท้าวอย่างไรจึงจะทำให้ CHARGE CARRIER จาก EMITTER เคลื่อนที่ไปยังคอลเลคเตอร์ ด้วยระยะเวลาที่สั้นลง และได้พบว่าการแก้ปัญหานี้โดยทาง MECHANICAL หรือโดยทาง PHYSICAL โดยวิธีทำเบสให้บางหรือลดขนาดความหนาของเบสลง เพื่อให้ระยะห่างระหว่างอิมิตเตอร์กับคอลเลคเตอร์น้อยลงนั้นไม่สามารถกระทำได้ทั้งนี้เพราะ ความจุภายในตัวทรานซิสเตอร์เพิ่มขึ้นมีผลเสียในทางสูญเสียพลังงานคลื่นวิทยุ

วงจรขยายคลาส C

วงจรขยายคลาส C นั้นจะกำหนดจุดไบอัสให้อยู่ต่ำกว่าจุด cut off หรือให้ทำงานน้อยกว่า 180 องศา ดังนั้นเมื่อไม่มีสัญญาณอินพุตจะไม่มีกระแสไหลและจะทำงานได้ก็ในกรณีใช้กับความถี่สูงๆ เท่านั้น โดยมีประสิทธิภาพประมาณ 85% ส่วนความถี่นั้นยิ่งมีมากกว่าวงจรขยายคลาส A และ คลาส B วงจรพื้นฐานของวงจรขยายคลาส C ดูได้จากรูป



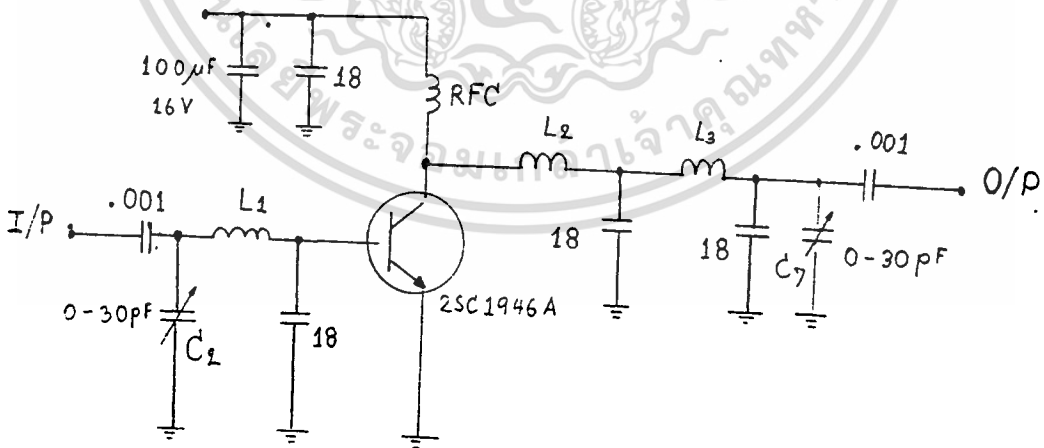
รูป A วงจรขยายสัญญาณแบบ คลาส C

จากรูป A จะเห็นว่าการทำงานของไบอัสในคลาส C นั้นจะไม่มีกระแสเบสขณะที่ไม่มีสัญญาณเข้ามาทางอินพุตทรานซิสเตอร์ Q_1 ก็จะ cut off อยู่จนมีสัญญาณเข้าครึ่งไซเคิลบวก ทรานซิสเตอร์ Q_1 ก็จะทำงาน RFC ก็จะได้รับกระแสส่วนหนึ่งเอาไว้เมื่อถึงไซเคิลลบ RFC ก็กระจายกระแสจ่ายให้ Q_1 ทำให้ Q_1 ยังไม่ cut off จนกระทั่งครึ่งไซเคิลบวกปรากฏอีกครั้ง ในบางครั้งวงจรคลาส C อาจจะต้องใช้วงจรจูนเอาท์ที่ประกอบด้วยวงจรที่ชั้ทรานฟอร์เมอร์และคาปาซิเตอร์ประกอบทำให้การทำงานและการแม็ทซ์ิ่งดีขึ้น

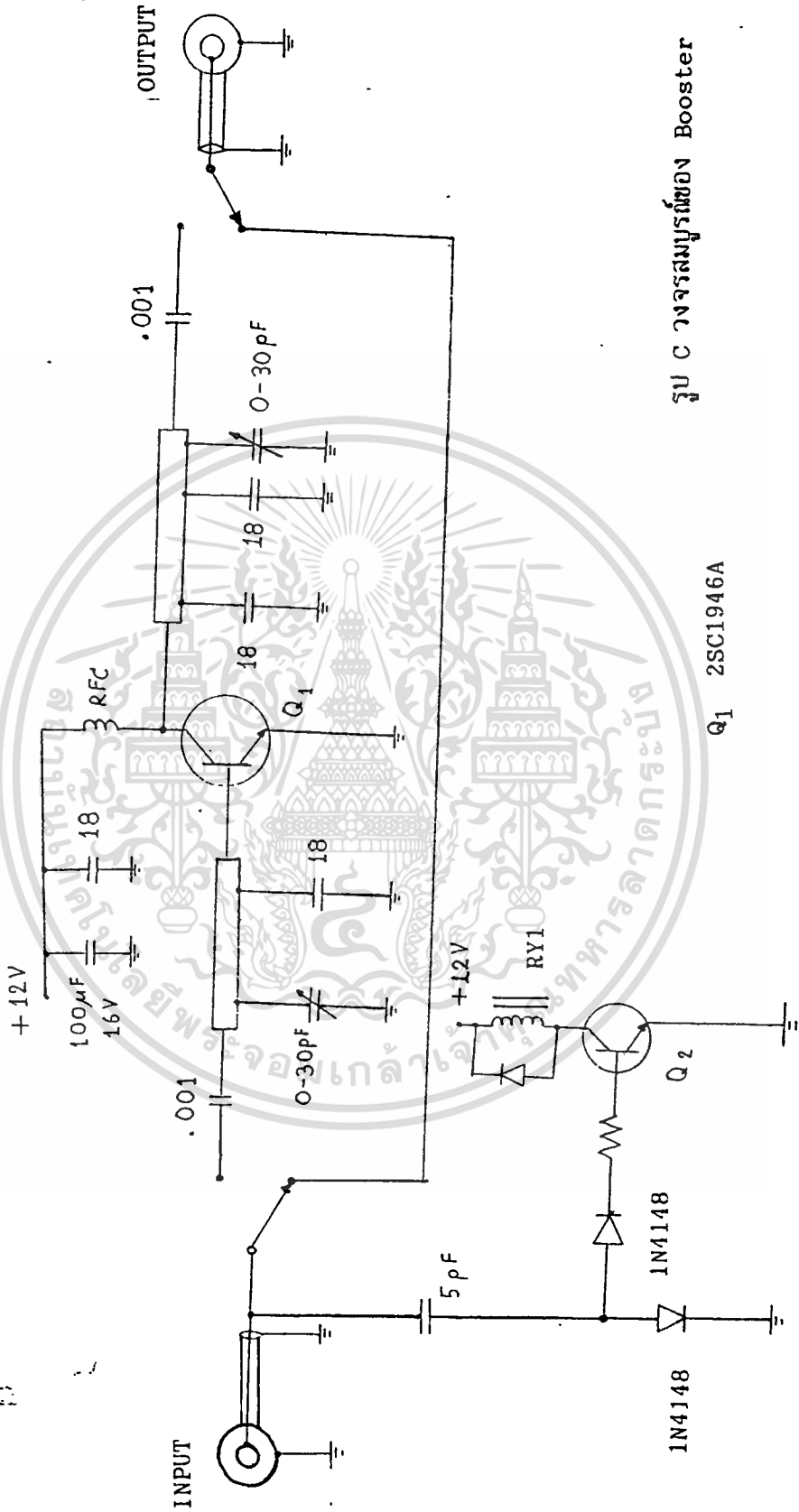
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

วงจร LINEAR POWER AMPLIFIER

วงจร Linear Power Amplifier ที่ใช้สร้างนี้เป็นวงจรที่ได้มาจากคู่มือทรานซิสเตอร์ RF POWER ซึ่งในคู่มือจะมีวงจรตัวอย่างออกแบบมาให้ใช้งานซึ่งจะใช้งานในย่านความถี่ 175 MHz แต่ในกรณีของการนำมาทำเป็น LINEAR POWER AMPLIFIER ใน single frequency repeater นั้นความถี่ที่ใช้งานจะต่ำลงแต่เมื่อดูจากข้อมูลในคู่มือในเบอร์ 2SC 1946A นั้นจะบอกว่าทรานซิสเตอร์ เบอร์นี้สามารถใช้งานในย่านความถี่ที่ต้องการคือความถี่ 144-149 MHz ได้และจะใช้งานได้ดีด้วยโดยดูจากรายการพารามิเตอร์คู่มือคือทรานซิสเตอร์ เบอร์ดังกล่าวจะให้ output สูงที่สุดในความถี่ที่ต้องการนำไปใช้งาน ลักษณะของวงจรที่ได้ทำการตัดแปลงจากวงจรที่มีอยู่ในคู่มือเพื่อที่จะทำให้งานในด้านย่านความถี่ที่ต้องการ



รูป B แสดงการต่อวงจร LINEAR POWER AMPLIFIER ในย่าน 144-149 MHz ในการค้า เอกสารนี้เป็นเอกสารที่เผยแพร่โดยทางราชการและเพื่อสาธารณประโยชน์ หากมีการนำไปใช้ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

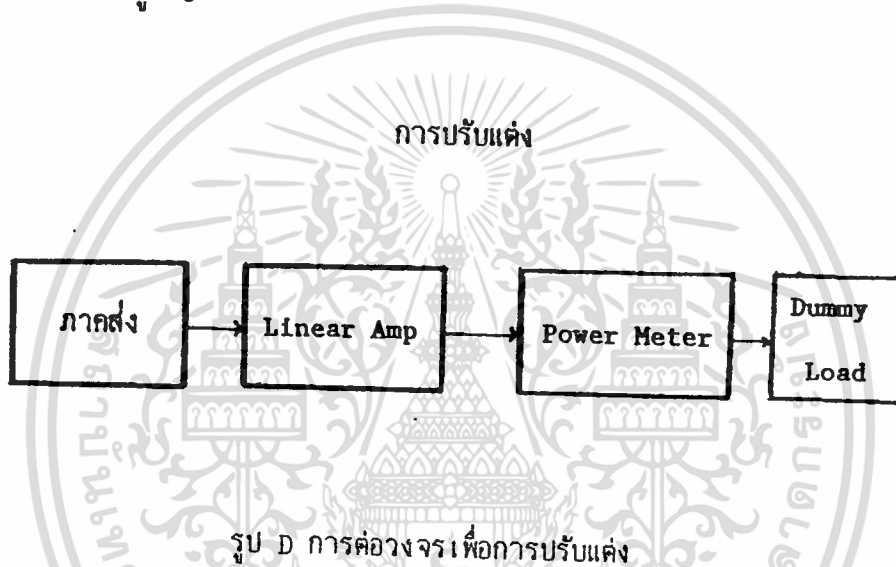


รูป C วงจรสมบูร์ของ Booster

Q1 25C1946A

Q2 25C945

จากลักษณะของวงจรในรูป B การนำมาสร้างจะต้องมีการออกแบบแผ่นปริ้นท์เพื่อที่จะทำการลงอุปกรณ์ โดยที่อุปกรณ์บางตัวในวงจรสามารถแทนด้วยลายปริ้นท์ได้เลย เช่น L_1, L_2, L_3 ซึ่งขนาดในวงจรมีค่าค่ามากกว่าทำให้ไม่สามารถนำขนาดมาทำเป็นค่าดังกล่าวได้ ดังนั้นจึงอาศัยหลักการของ Micro Strip Line มาทำแผ่นปริ้นท์ให้ได้ค่าของ L_1, L_2, L_3 ได้ตามต้องการส่วนอุปกรณ์ตัวอื่นๆสามารถที่จะจัดหาได้เมื่อครบตามวงจรและนำมาประกอบเป็นวงจรสำเร็จได้ตามรูป C

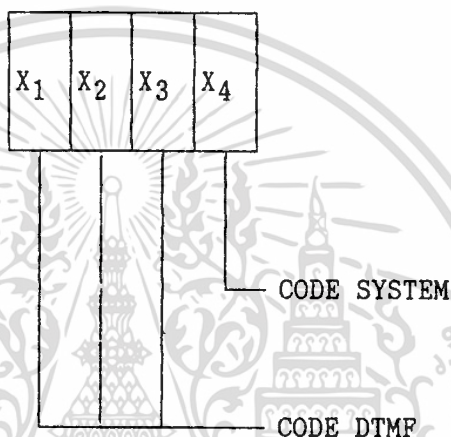


จะต้องต่อวงจรดังรูปเมื่อต่อวงจรได้ดังรูปทำการป้อนแรงดันให้แก่วงจร ทดลองส่งและวัดกำลังส่งจะพบว่าวงจรที่สร้างขึ้นจะยังไม่เหมาะสมกับการใช้งาน ชั้นแรกในการปรับแต่งจะต้องปรับ Matching ด้าน input ของวงจรโดยปรับ C_2 ให้ได้ค่า power ที่ส่งมายังวงจร linear power amp สูงสุด นั่นคือมีการถ่ายเทพลังงานได้สูงสุด ก็จะได้ค่าอินพุทของวงจร linear power amp มีค่าอิมพีแดนซ์ใกล้เคียงกับเอาต์พุทอิมพีแดนซ์ของภาคส่ง เมื่อปรับได้ตามต้องการแล้ว ขั้นตอนต่อไปทำการปรับเอาต์พุทอิมพีแดนซ์ของวงจร linear power amp ให้ได้ค่าใกล้เคียงกับค่าของตัวมีโหลด ซึ่งจะทำให้วงจร linear power amp มีการถ่ายเทพลังงานออกไปได้สูงสุด การปรับแต่งจะปรับที่ C_7 โดยที่การปรับแต่งนี้จะ ได้ค่าของพลังงานที่ส่งออกอากาศ ประมาณ 15-20 watt

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

การกำหนดรหัสการเปิด-ปิดเครื่อง

รหัส X_1-X_4 เป็นรหัสที่ได้มาจากลูกข่ายที่ส่งรหัสเข้ามาซึ่งรหัส X_1-X_4 ที่ส่งเข้ามาจะต้องถูกต้องตามรหัสที่ตั้งไว้เครื่องจึงจะเปิดทำงาน



ที่รหัส X_4 ก็คือสัญญาณ DTMF ที่มีตัวเลขกดคั้งนี้

$X_4 = 0$: OFF SYSTEM (ปิดเครื่อง)

1 : ON SYSTEM (เปิดเครื่องและทวนสัญญาณ 1 ครั้ง)

2 ถึง 9 ใช้งานได้

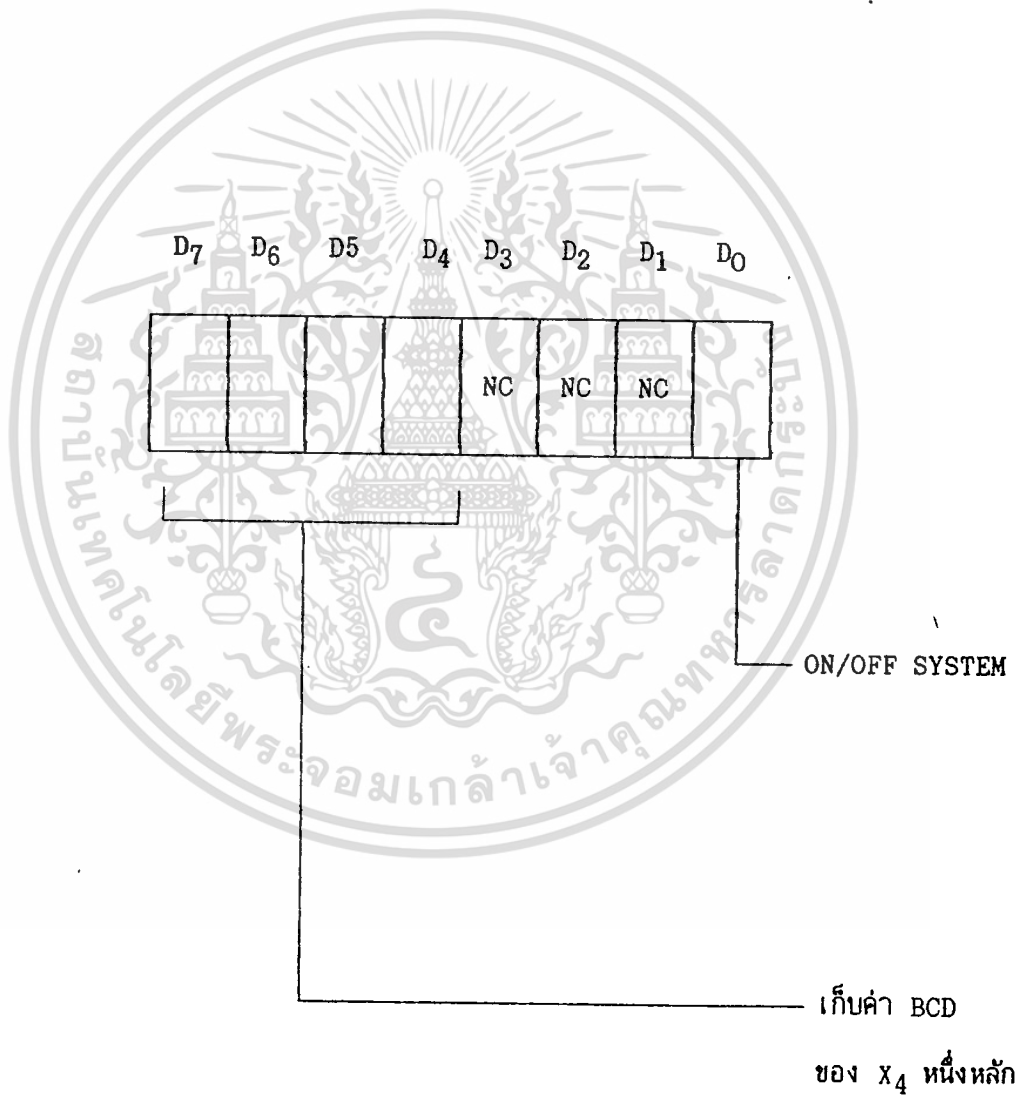
หมายเหตุ

ที่ $X_4 = 0$ เป็นรหัสปิดเครื่องทวนสัญญาณโดยจะใช้ประกอบด้วยตัวเลข BCD อีก 3 ตัวคือ X_1, X_2, X_3

$X_4 = 1$ เป็นรหัสเปิดเครื่องทวนสัญญาณโดยจะใช้ประกอบด้วยตัวเลข BCD อีก 3 ตัวเหมือนเดิม ส่วนที่เหลือ 2-9 อาจทำการขยายขีดความสามารถโดยใช้ SOFTWARE เป็นตัวควบคุมการทำงาน เช่น ทวนสัญญาณได้หลายครั้ง, เป็นการเก็บข้อความ, ใช้เปิด-ปิดเครื่องใช้ไฟฟ้า เป็นต้น

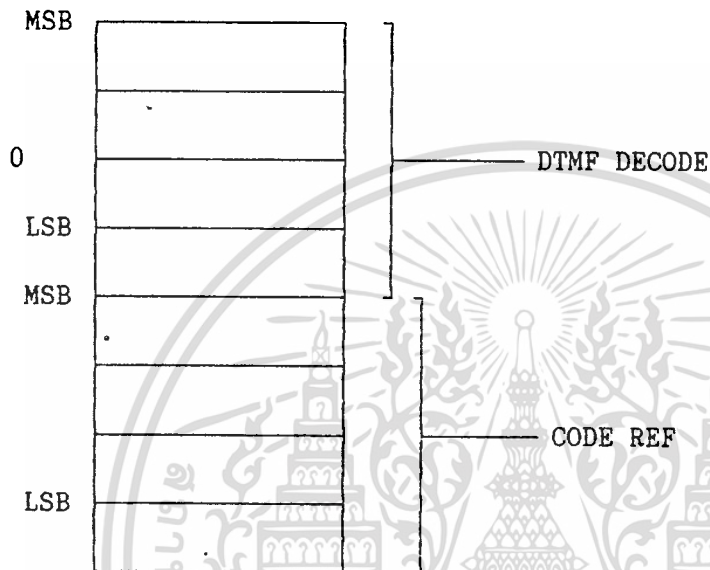
การเก็บ STATUS ของ เครื่องทวนสัญญาณในหน่วยความจำ

เราจะเก็บสถานะไว้บน RAM เพื่อใช้การอ้างอิงสำหรับขยายระบบ(เลือกoption)
เพื่อการรองรับรหัส DTMF (2-9 ของ X_4)



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

หน่วยความจำสำหรับเก็บ DTMF และ CODE REF



หน่วยความจำเก็บ DTMF

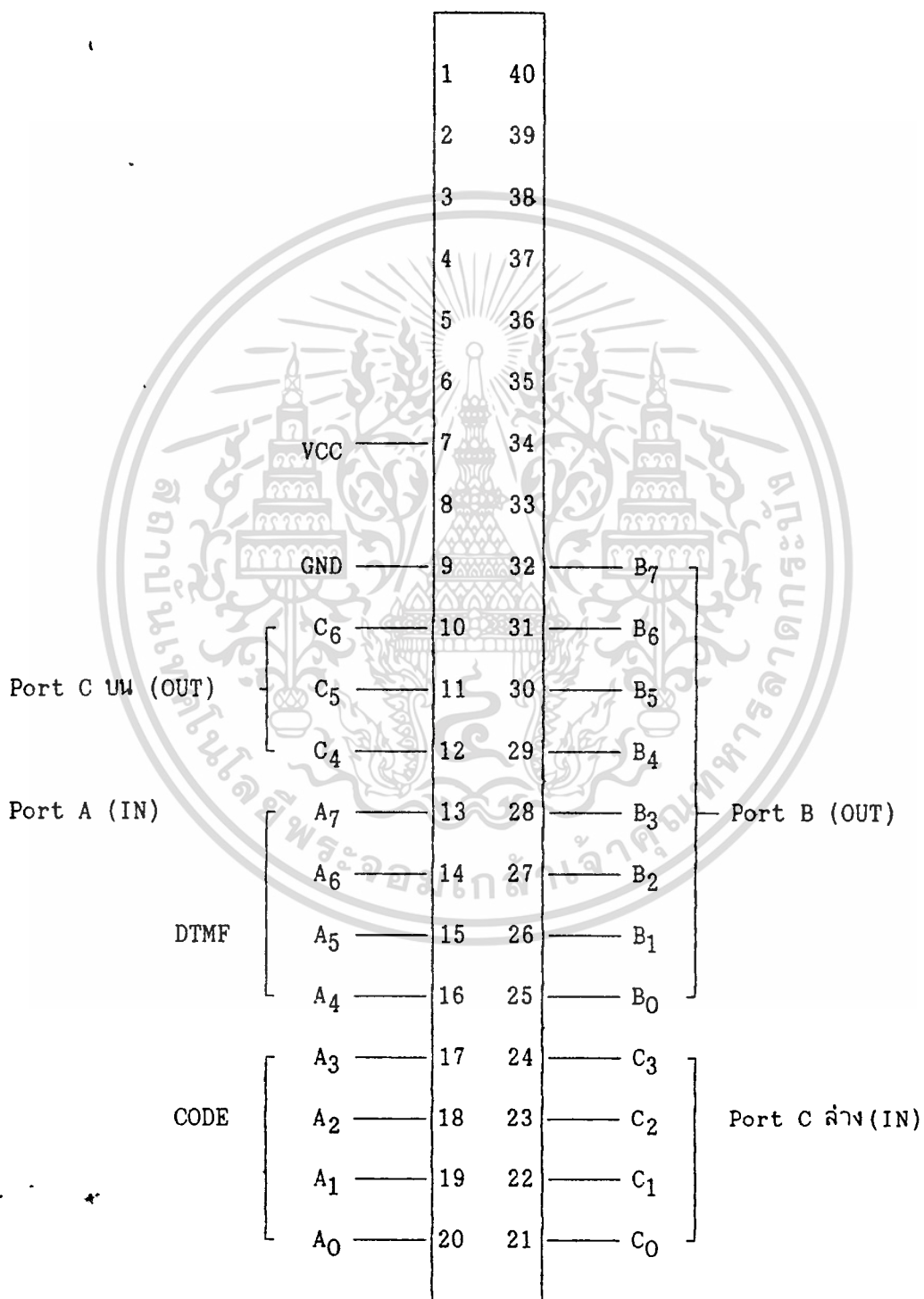
เป็นค่ารหัส BCD 4 BIT จำนวน 4 ค่าที่ถูกไหลตจาก DECODE DTMF มาเก็บไว้เพื่อใช้เปรียบเทียบกับรหัสอ้างอิงที่เครื่องตั้งไว้ที่ DIP SW ค่านี้จะถูกเปลี่ยนแปลงได้จากสถานะลูกข่ายที่กดค่ารหัสเข้ามาจะอยู่ในส่วนนี้

หน่วยความจำเก็บ CODE REF

เป็นค่ารหัส BCD 4 BIT จำนวน 4 ค่าที่ถูกไหลตจากการอ่านค่า DIP SW

เข้ามาเก็บยังบริเวณนี้ของหน่วยความจำโดยจะใช้เป็นรหัสอ้างอิงในการเปรียบเทียบของระบบเอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนลิขสิทธิ์ไว้เพื่อการศึกษาใช้เท่านั้น เมื่อผู้ใดเห็นใบโฆษณาหรือเอกสารฉบับนี้ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตำแหน่งขาที่ต่อกับ 8255 40 PIN



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

$A_0 = Q_0$
 $A_1 = Q_1$
 $A_2 = Q_2$
 $A_3 = Q_4$

CODE REF

$A_4 = Q_4$
 $A_5 = Q_5$
 $A_6 = Q_6$
 $A_7 = Q_7$

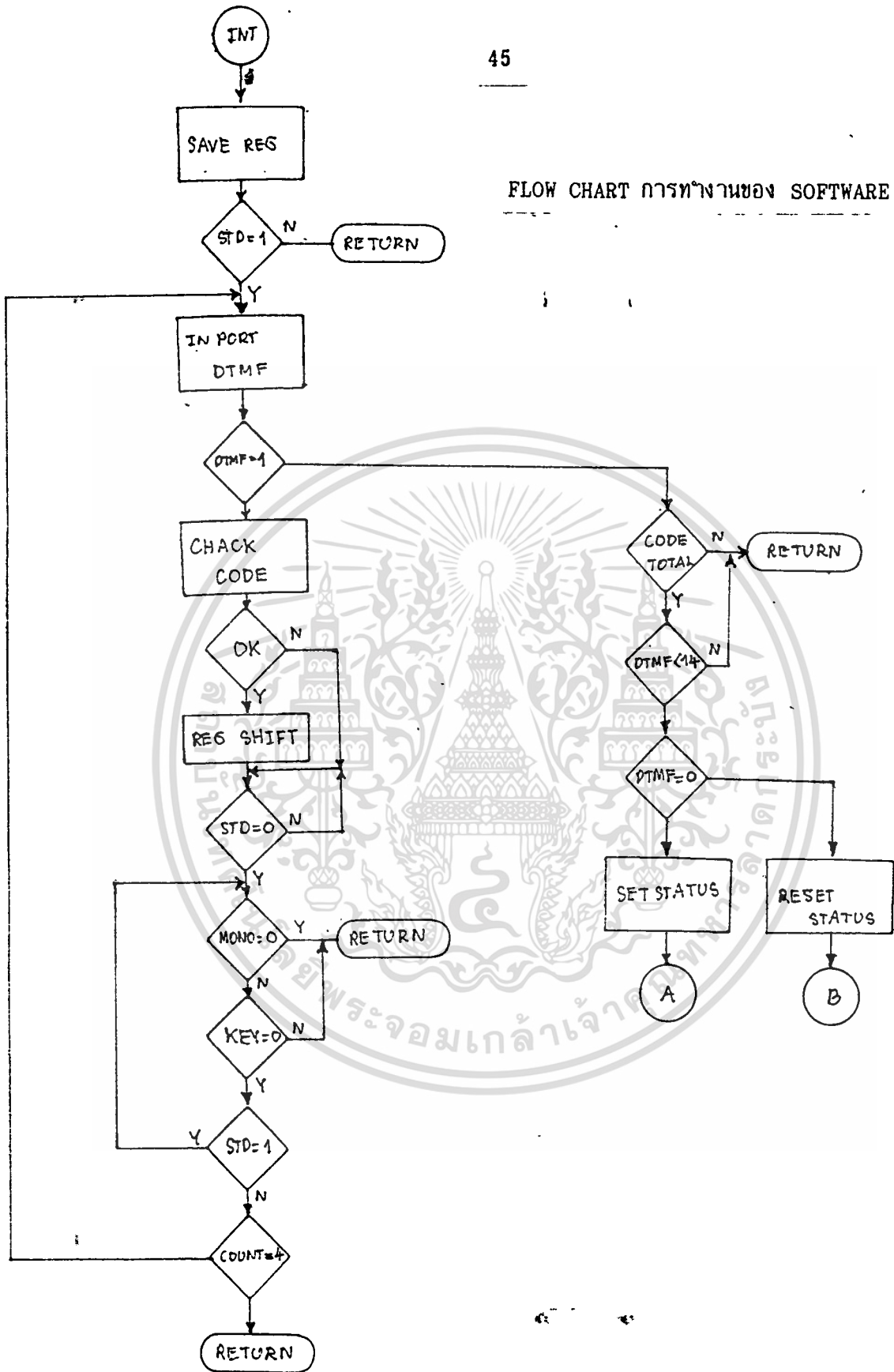
DTMF DECODE

$C_4 = \text{COUNT L}$
 $C_5 = \text{COUNT H}$
 $C_6 = \text{SET FF}$
 $C_3 = \text{STD}$
 $C_2 = \text{MONO}$
 $C_1 = \text{VOX}$
 $C_0 = \text{EOS}$

$B_7 = \text{NC}$
 $B_6 = \text{TX SW}$
 $B_5 = \text{TONE SW}$
 $B_4 = \text{PLAY SW}$
 $B_3 = \text{RESET T6668}$
 $B_2 = \text{START}$
 $B_1 = \text{STOP}$

$B_0 = \text{REC/PLAY}$

FLOW CHART การทำงานของ SOFTWARE แผ่นที่ 2



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

การทำงานของ PROGRAM ตามขั้นตอนของ FLOW CHART

เริ่มต้น PROGRAM จะ SETUP SYSTEM จากนั้นจะตรวจสอบ STATUS ของเครื่อง SFR ว่า ON หรือ OFF เมื่อ ON จะทำการส่ง TONE ออกอากาศบอกว่าเครื่อง SFR ON จากนั้น CODE ตัวที่ 4 ของ TONE DTMF จะถูกดึงเข้ามาอยู่ที่ BUFFER X4 เพื่อ แบ่งบอกการทำงานเป็นหน้าที่ใด ในกรณีที่ DTMF ตัวสุดท้ายของ CODE เป็น 0 หมายถึง PROGRAM จะทำการ RESET STATUS ของเครื่อง และจะส่ง TONE ออกอากาศ บอกให้ทราบว่าเป็นการทวนข้อความ 1- 255 ครั้ง PROGRAM จะทำการตรวจสอบข้อความในหน่วยความจำว่ามีข้อความบันทึกอยู่หรือไม่ถ้ามีก็จะออกและ OFF SFR ถ้าไม่มีจะทำการบันทึกและเล่นกลับออกอากาศจนครบค่าใน REP ที่กำหนดและจะกลับมาอยู่ที่ REP 1 ครั้ง ในกรณีที่เป็นการเก็บข้อความ SFR จะทำการตรวจสอบว่ามีข้อความอยู่หรือไม่ ถ้าไม่มีจะทำการบันทึกและ OFF SFR ในการอ่านจะทำการอ่านออกมาโดยกด CODE อ่านข้อความ

ส่วนของ PROGRAM INT ที่ตอบสนอง จะทำการตอบรับการกด KEY TONE และตรวจสอบ KEY ว่าถูกต้องหรือไม่และจะทำการ RESET SYSTEM ในเมื่อ CODE ไม่ตรงตามที่ระบบ ใน CODE REF

ขั้นตอนการปรับแต่งเครื่อง SFR (SINGLE FREQUENCY REPEATER)

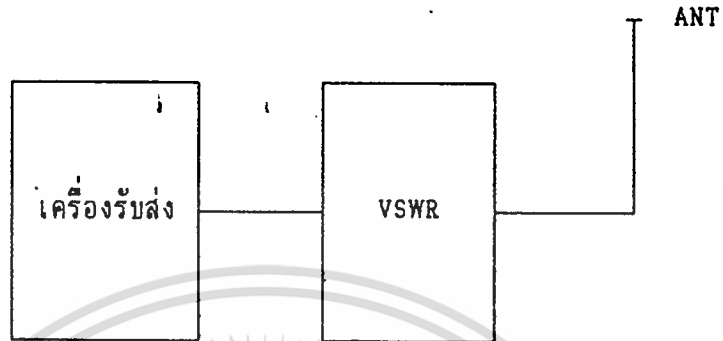
1. การปรับแต่งภาค CONTROL
2. การปรับแต่งภาค เครื่องรับส่ง และ POWER BOOSTER

1 การปรับแต่งภาค CONTROL

- 1.1 ตั้งความถี่ SFR ตามต้องการที่จะใช้งาน
- 1.2 ตั้งความถี่ เครื่องวิทยุรับส่งตาม SFR
- 1.3 นำ VOLTMETER วัดจุด SEND ให้ + อยู่ที่ SEND และ - ที่ GND
- 1.4 ทำการปรับ SQUELCH ที่หน้าปัดให้แรงดันที่ SEND ประมาณ 0V
- 1.5 ทำการปรับแต่ง TONE DECODE โดยทำการส่ง TONE ที่วิทยุมือถือกด TONE ส่งนำ VOLTMETER วัดจุด STD ให้อ่านได้ประมาณ 4.30 V ถ้าไม่ได้ให้ปรับ VOLUME ที่หน้าปัดให้มีค่ามากขึ้นและทำการส่ง ให้ STD ประมาณ 4.30 V

2 การปรับแต่งภาค เครื่องรับส่ง และ POWER BOOSTER

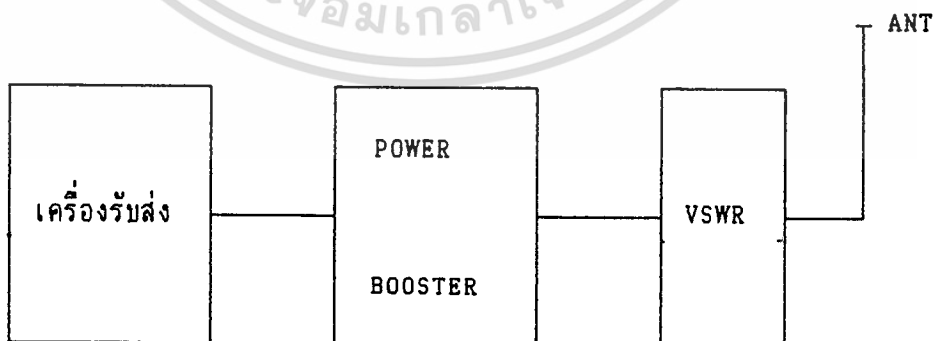
- 2.1 การปรับแต่ง เครื่องรับส่ง
 - 2.1.1 กำหนดความถี่ใช้งานให้กับเครื่องรับส่ง
 - 2.1.2 ต้องวงจรตามรูป



2.1.3 ทำการปรับแต่งภาคสุดท้ายของ POWER RF ให้มีค่าสูงสุดและ SWR ต่ำสุด
 ทำการปรับ C90, C91, C85, C86, L22, L20, L18, L17, L21, L19 ให้
 POWER มีค่าสูงสุดประมาณ 5 W 2N

2.2 การปรับแต่งภาค POWER BOOSTER

2.2.1 ต่อกวงจรตามรูป



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2.2.2 ทำการปรับแต่งภาค POWER โดยการปรับแต่งที่ C₇ และ C₂ ของภาค
POWER BOOSTER ให้มีค่า WATT สูงสุดและค่า VSWR ต่ำสุด

ขั้นตอนและวิธีการใช้งาน SFR (SINGLE FREQUENCY REPEATER)

- 1 ขั้นตอนการปรับแต่งเครื่อง SFR
- 2 ตั้ง CODE ตามที่ต้องการ 3 ตัวที่ SFR
- 3 ตั้ง FREQUENCY ตามที่ต้องการ 3 ตัวที่ SFR
- 4 เปิดเครื่อง SFR
- 5 ใช้วิทยุมือถือตั้งความถี่ให้ตรงกับ SFR
- 6 กดส่ง TONE ในวิทยุมือถือโดยกดตามการตั้ง CODE 3 ตัวแรกและอีก 1 ตัวเป็น SYSTEM ของเครื่อง

6.1 การตั้งเป็น REPEATER MODE

CODE	SYSTEM	COMMENT
x x x	1	ON SFR, REP 1
x x x	2	ON SFR, REP 2
x x x	3	ON SFR, REP 3
x x x	4	ON SFR, REP 4
x x x	5	ON SFR, REP 5
x x x	6	ON SFR, REP 6
x x x	7	ON SFR, REP 7
x x x	8	ON SFR, REP 8
x x x	9	ON SFR, REP 9
x x x	A	ON SFR, REP 255

6.1.1 สัญญาณ TONE ใน REPEATER MODE และการใช้งาน

เมื่อทำการกดส่ง CODE 4 ตัวถ้าเป็น CODE ที่ถูกต้องเครื่องก็จะตอบรับโดยการส่ง TONE ON AIR โดยความถี่ TONE ประมาณ 1 KHz ติด ดับ ยาวประมาณ 2 วินาที บอกให้ทราบว่าเครื่อง SFR มีสถานะ เปิด ในกรณีที่กด CODE ผิด เครื่องส่งจะส่ง TONE ON AIR มีลักษณะ ติด ดับ ติด ดับ ชดประมาณ 1 วินาที บอกให้ทราบว่าเครื่อง ปิด หรือ CODE ที่ส่งมาผิด

ในการใช้งานเมื่อ CODE ผ่านแล้วให้ทำการกด KEY ส่งของวิทยุมือถือทำการพูด เมื่อพูดจบให้ทำการปล่อย KEY เครื่องส่งจะได้ยินเครื่อง SFR ทวนคำพูดที่เราพูดไปก่อนหน้านี้ ON AIR ในกรณีที่ต้องการทวน 2 ครั้งขึ้นไปก็เลือก CODE ใหม่ และทำการพูด ON AIR ขึ้นทีหนึ่งครั้ง จะได้ยินเครื่อง SFR ทวนข้อความเท่าจำนวนที่เราต้องการ เมื่อทวนจบจำนวนครั้งแล้วจะกลับมาอยู่ที่ ทวน 1 ครั้งเองโดย AUTO หรือจะหยุดการทวนกลางคันโดยทำการเปิด CODE ใหม่ก็ได้

6.2 การตั้งเป็นช่องฝากข้อความ MESSAGE MODE

CODE	SYSTEM	COMMENT
X X X	*	ON SFR, REC 0-40 SEC
X X X	#	ON SFR, PLAY 0-40 SEC

6.2.1 สัญญาณ TONE ใน MESSAGE MODE และการใช้งาน

เมื่อทำการฝากข้อความส่ง CODE ถูกต้องจะได้ยินเสียง TONE ยาว 2 ครั้งเมื่อจบลง จะรอการกด KEY ส่งจากผู้พูด เมื่อกดแล้วจะบันทึก เมื่อพูดจบ เครื่อง SFR จะส่ง TONE ออกมาแสดงว่าการบันทึกสมบูรณ์และจะปิดเครื่อง SFR เพื่อป้องกันการเสียหายของข้อความ และใครจะใช้ไม่ได้นอกจากจะอ่านข้อความก่อนโดยส่ง CODE ใหม่

การอ่านข้อความโดยส่ง CODE ไปที่เครื่อง SFR โดยจะมีการส่ง TONE เปิดและทวนข้อความออกมาเมื่อจบก็จะปิด SFR

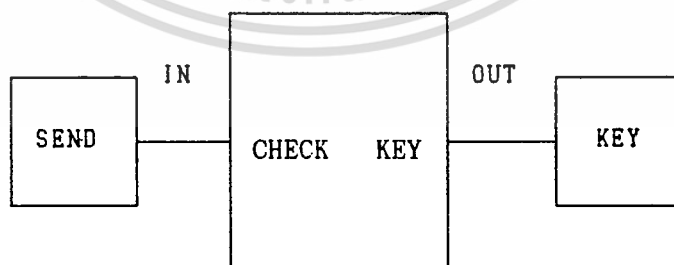
7 การปิดเครื่อง SFR

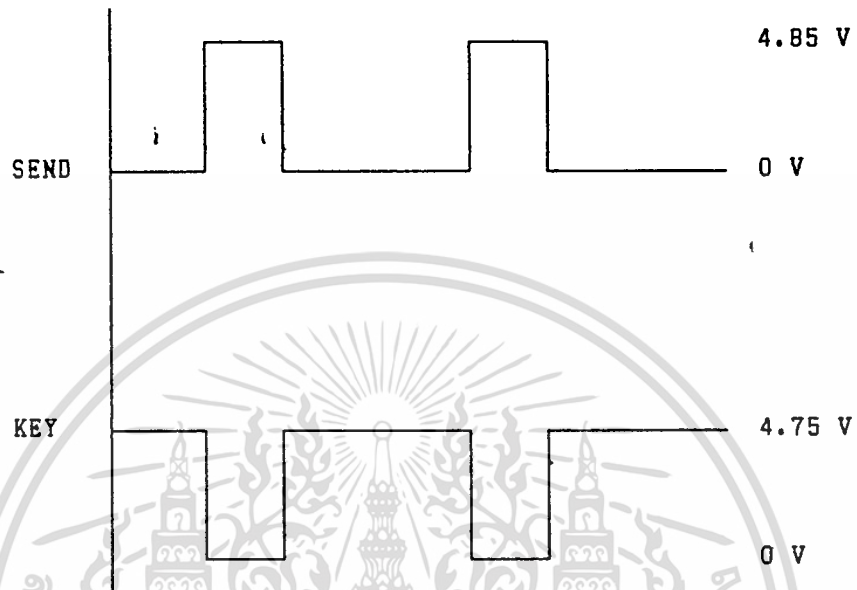
CODE	SYSTEM	COMMENT
X X X	0	OFF SFR, ERROR CODE

โดยเครื่อง SFR เมื่อได้รับ CODE แล้ว จะส่ง TONE OFF ออกมาแสดงว่าเครื่องปิด

ผลการทดลองและการทดสอบเครื่อง

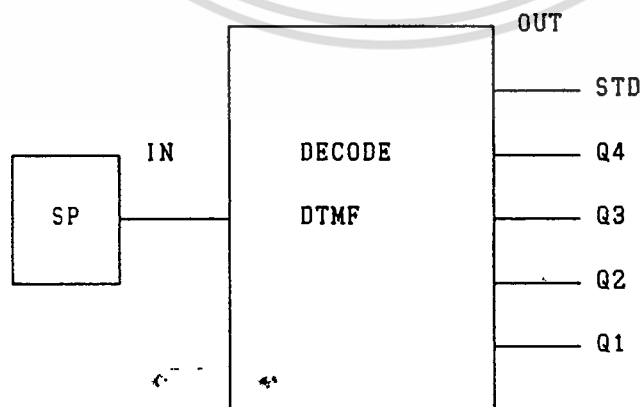
1 ภาค CHECK KEY





การทดลองภาค CHECK KEY เมื่อ SEND เป็น 0 V ทำให้ KEY มีค่าเป็น 4.75 V
และ SEND เป็น 4.85 V KEY เป็น 0 V ตามค่าสัญญาณ

2 ภาค DECODE DTMF

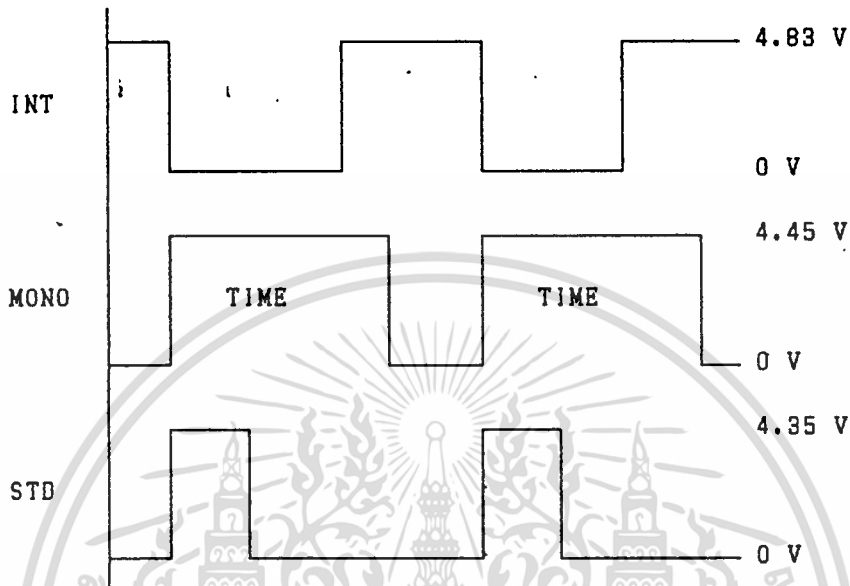


F _{LOW}	F _{HIGH}	NO	TOE	Q ₁	Q ₂	Q ₃	Q ₄
697	1209	1	H	0	0	0	1
697	1336	2	H	0	0	1	0
697	1477	3	H	0	0	1	1
770	1209	4	H	0	1	0	0
770	1336	5	H	0	1	0	1
770	1477	6	H	0	1	1	0
852	1209	7	H	0	1	1	1
852	1336	8	H	1	0	0	0
852	1477	9	H	1	0	0	1
941	1336	0	H	1	0	1	0
941	1209	*	H	1	0	1	1
941	1477	#	H	1	1	0	0
697	1633	A	H	1	1	0	1
770	1633	B	H	1	1	1	0
852	1633	C	H	1	1	1	1
941	1633	D	H	0	0	0	0
-	-	ANY	L	Z	Z	Z	Z

จะได้ค่าการ DECODE DTMF ออกมาตามตารางเมื่อกด KEY ส่ง TONE ออกมา

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3 ภาค MONO และ INT



ภาค MONO และ INT จะใช้สัญญาณจาก STD เป็น INPUT ในการทริกเกอร์จะทำให้ MONO มีค่าเป็น HIGH ในเวลาหนึ่ง ช่วงเวลานี้ใช้ในการตรวจสอบ การกด KEY TONE 1 ตัว ในการกด 1 ครั้ง และส่วนของสัญญาณ INT ใช้การตอบสนอง KEY TONE ตัวแรกที่กดมา เพื่อบ่งชี้ PROGRAM ส่วนรับและตรวจสอบ CODE ของ KEY TONE

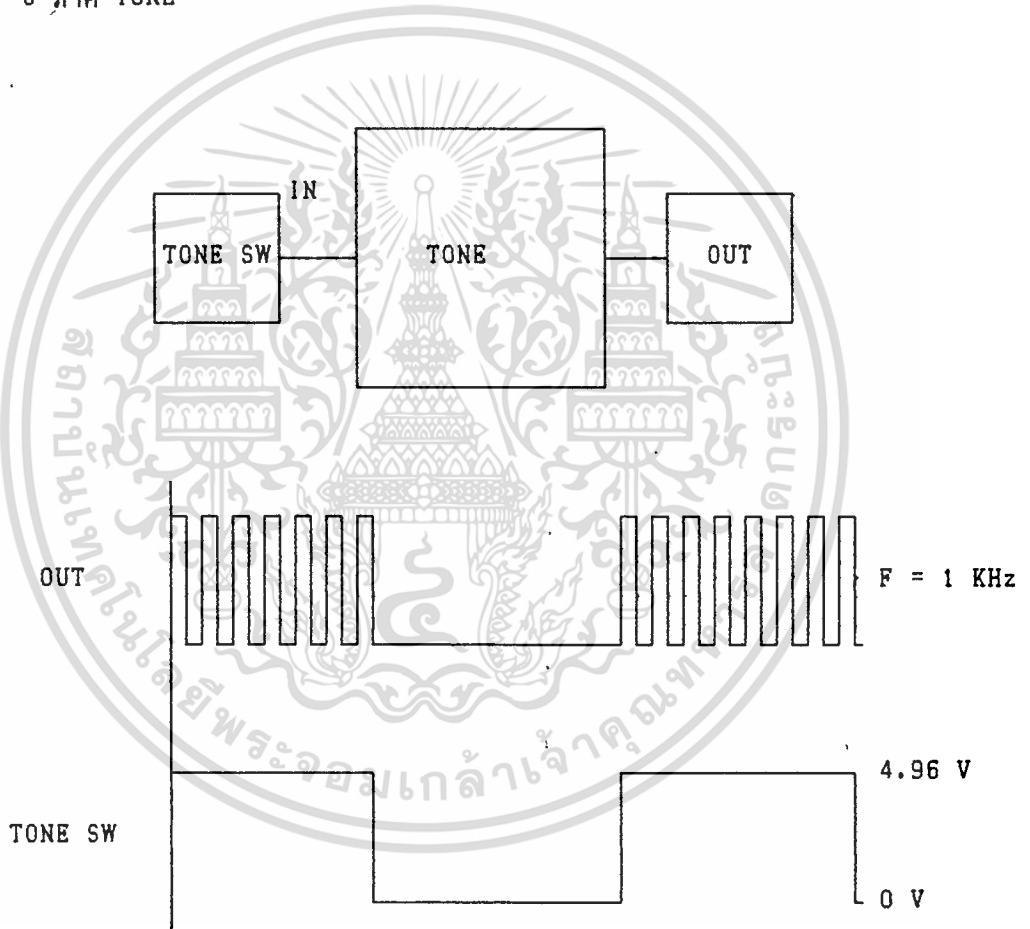
4 ภาค CODE REF

การทดสอบใช้ร่วมกับ PROGRAM โดยอ่าน CODE REF ของระบบที่ DIP SWITCH 4 BIT โดยใช้สาย CONTROL 2 BIT ในการอ่านทั้งหมด 4 ตัวเลข การทดสอบเป็นไป ด้วยดีคือทำการอ่านนี้เข้ามาอยู่ในส่วนของ RAM ใช้หน่วยความจำทั้งหมด 16 BIT ในการ เก็บข้อมูล

5 ภาค REC/PLAY

เป็นชุดบันทึกเสียงและเล่นกลับใช้เวลาการบันทึกประมาณ 0-40 วินาที โดยใช้ระบบหน่วยความจำเป็น DRAM 1MBIT ใช้ค่า SAMPLE 32 KHz ได้เสียงออกมาเป็นที่น่าพอใจในระดับหนึ่ง

6 ภาค TONE



ภาค TONE นี้จะกำเนิดความถี่ประมาณ 1 KHz โดยจะถูกควบคุมด้วย TONE SW จาก SOFTWARE ให้กำเนิดหรือหยุดความถี่

7 ภาค เครื่องรับส่ง และ BOOSTER

การทดสอบใช้วัดกำลัง WATT ที่ OUTPUT ดังการทดสอบของตาราง

ความถี่(MHz)	เครื่องรับส่ง	BOOSTER
148.00	3.8 W	14 W
149.00	4.0 W	15 W
150.00	3.5 W	10 W
151.00	3.2 W	8 W
152.00	2.8 W	6 W

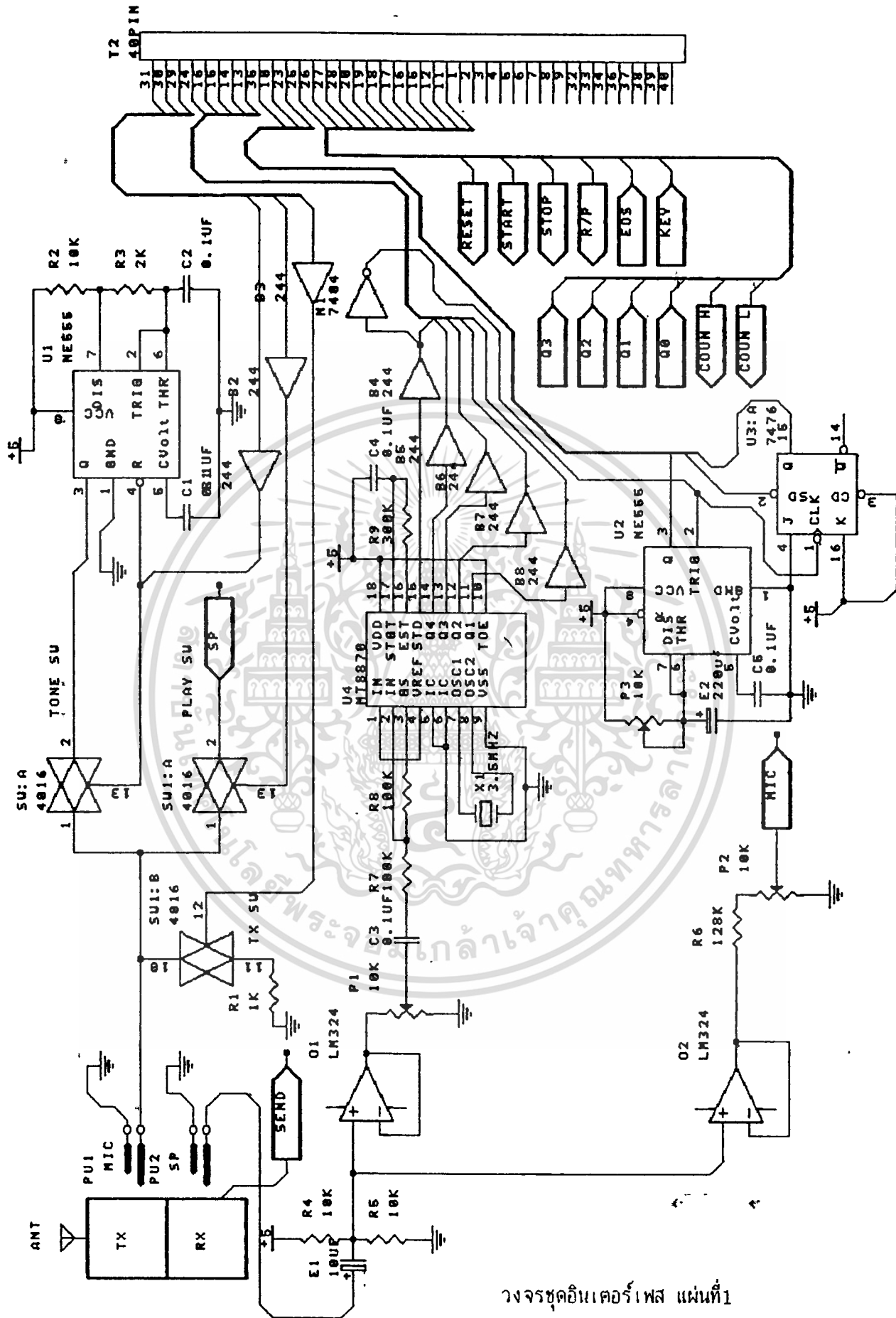
จากตารางจะเห็นว่า POWER ที่ออก ANT จะมีค่าสูงสุดที่ความถี่ 149.00 ได้ 15 WATT ส่วนที่ความถี่อื่นจะมี POWER ที่ต่ำลงไปเพราะการปรับแต่งให้อยู่ในช่วงนี้

8 ภาคแหล่งจ่ายไฟ

แหล่งจ่ายไฟขนาด 5 V , 2 A สำหรับชุด CONTROL

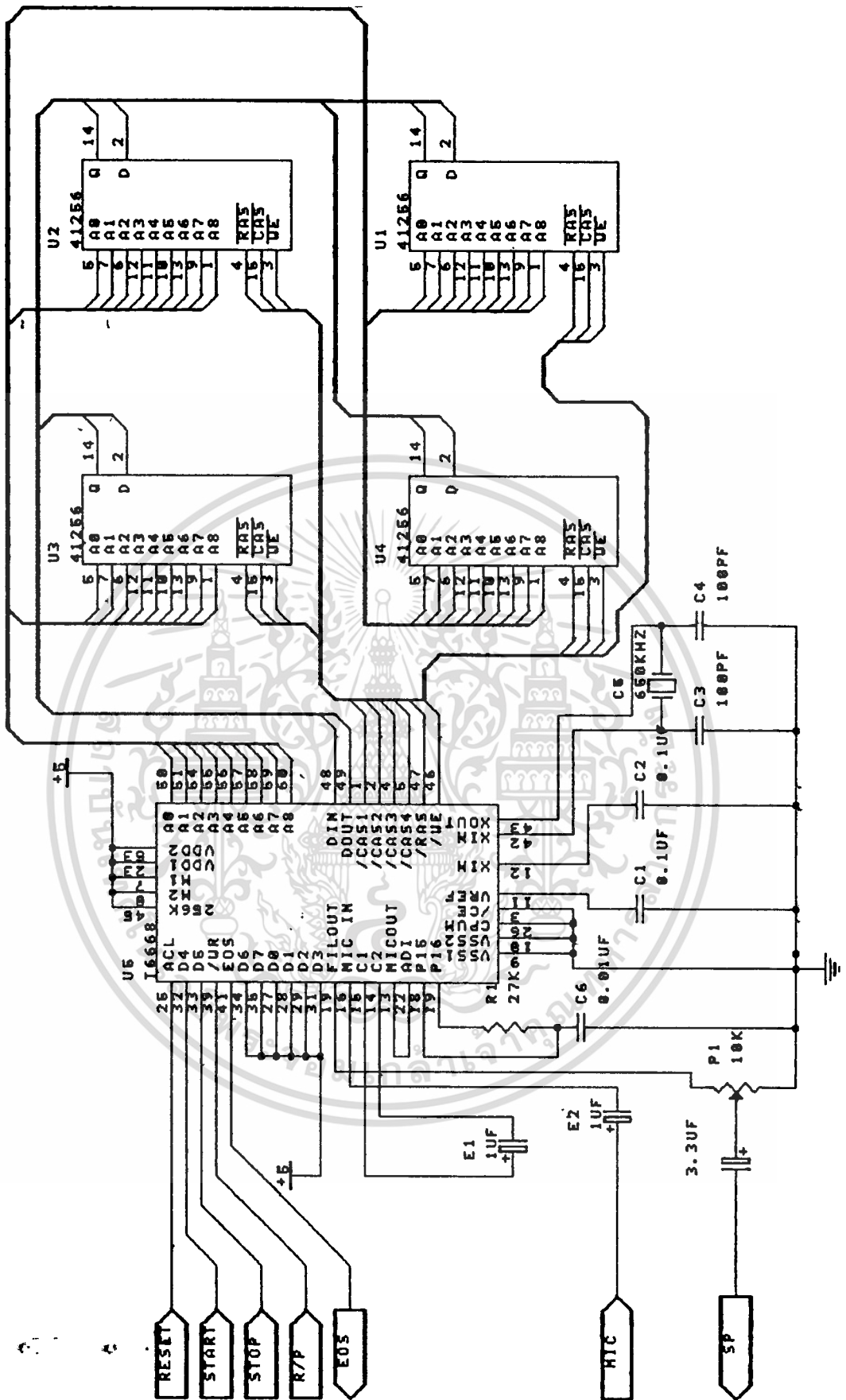
แหล่งจ่ายไฟขนาด 12 V , 5 A สำหรับชุด เครื่องรับส่งและ BOOSTER

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



วงจรถัดอินเตอร์เฟส แผ่นที่ 1

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



วงจรชุดอินเตอร์เฟส แผ่นที่ 2

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สรุปผลการดำเนินการ

งานในเทอมแรก(Project I)

- ศึกษาและค้นคว้าหาข้อมูลในส่วนที่เกี่ยวข้องกับโครงการ
- ออกแบบการทำงานของระบบรีพีตเตอร์ที่ใช้ความถี่เดียว
- ทดลองวงจรแต่ละภาคและปรับปรุงแก้ไข

งานในเทอมที่สอง(Project II)

- เขียน software ควบคุมการทำงานของระบบ
- ออกแบบสร้างวงจร RF POWER AMPLIFIER (BOOSTER)
- ประกอบอุปกรณ์ทุกส่วนเข้าด้วยกันและทดสอบการทำงานร่วมกับ Programe Software

ผลของโครงการ

งานโครงการนี้ได้ออกแบบให้มีประสิทธิภาพมากกว่าเครื่องทัวไปคือ ในระบบ repeater ทัวไปนั้นจะใช้ความถี่ 2 ความถี่ที่แตกต่างกัน, ใช้เครื่องวิทยุรับส่ง 2 เครื่องและใช้สายอากาศ 2 ต้นแต่ในเครื่องนี้จะใช้ความถี่เดียวใช้วิทยุรับส่ง เครื่องเดียวและสายอากาศต้นเดียวและยังสามารถบันทึกข้อความเก็บไว้หรือให้ทวนข้อความซ้ำผ่านเครื่องนี้ได้

งานเครื่องนี้จะใช้การควบคุมโดยใช้ Microprocess Z-80 เป็นตัวควบคุมการทำงานซึ่งจะต้องใช้ Programe Software มากำหนดการทำงานจึงได้เขียนโปรแกรมขึ้นและบันทึกไว้ใน EPROM ทำให้สะดวกต่อการทำงานของระบบและเครื่องนี้ยังได้ติดตั้ง BOOSTER ไว้ในเครื่องด้วยโดยมีกำลังส่งประมาณ 10-15 watt

ส่วนการทดลองนี้ผลการทำงานของโครงการในส่วนของ FUNCTION เช่นรหัสปิด-เปิดโดยใช้ DTMF, ผากข้อความ, ทวนข้อความซ้ำ เป็นไปตามที่กำหนดไว้ซึ่งจะมีลักษณะการทำงานและการทำงานดัง

ดังที่กล่าวมาแล้วแต่ก็มีปัญหาที่เกิดขึ้นดังจะได้อธิบายถึงปัญหาต่อไป
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนลิขสิทธิ์ไว้เพื่อใช้ในการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ปัญหาและการแก้ไข

จากการดำเนินงานได้มีปัญหาคิดขึ้นในการทดลองวงจรและปัญหาการทำงานของโครงการ

1. เมื่อต่อวงจรต่างๆเข้าด้วยกันหมด เมื่อทำการอัดเสียงพูดผ่านเครื่องรีพีเทเตอร์จะมีเสียงครางออกมาจากรีพีเทเตอร์ขณะที่ทำการส่งซึ่งสาเหตุมาจากเราใช้แหล่งจ่ายไฟชุดเดียวกันระหว่างชุดอินเตอร์เฟสที่ใช้สัญญาณดิจิตอลและชุด BOOSTER ที่เป็นสัญญาณอนาล็อกเข้าไปจน เราแก้ไขโดยแยกวงจร Power Supply เป็น 2 ชุด ทำให้ noise ที่เข้าไปจนชุดดิจิตอลน้อยลง เสียงที่ออกมาก็ชัดเจนมากขึ้น
2. สัญญาณรบกวนที่ส่งออกจากภาค BOOSTER จะไปจนชุดดิจิตอลทำให้เครื่องทำงานรวน เราแก้ปัญหาโดย shield ชุดดิจิตอลทั้งหมดทำให้สัญญาณรบกวนที่เข้าชุดดิจิตอลน้อยลงแต่ไม่เป็นปัญหาคือระบบ
3. อุปกรณ์บางตัวเสียอยู่แล้วเมื่อนำมาทดลองทำห้วงจรไม่ทำงานเราก็แก้ไขโดยใช้วงจรและเปลี่ยนอุปกรณ์ที่เสียวงจรถ่างงานได้ดี
4. ขณะรับเครื่องทำงานได้ปกติแต่ตอนส่ง เครื่องทำงานบ้างไม่ทำงานบ้าง เราก็หาสาเหตุพบว่าแหล่งจ่ายไฟของภาค BOOSTER ไม่พอจึงได้ทำการเปลี่ยน SUPPLY ใหม่ปรากฏว่าวงจรถ่างงานได้ดีทั้งรับและส่ง

เอกสารอ้างอิง

- วิบูลย์ ชื่นแขก. ไมโครโปรเซสเซอร์. พิมพ์ครั้งที่ 2 . กรุงเทพมหานคร
สำนักพิมพ์สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้า พระนครเหนือ, 2532.
- สมยศ โลหะวิทยากรานต์, บรรณาธิการ. "MT 8870 ไอซีถอดรหัสความถี่โทรศัพท์".
วารสารเซมิคอนดักเตอร์ อิเล็กทรอนิกส์ ฉบับที่ 88 (กันยายน 2531)
: 210-213
- ประเสริฐ วจนัสสุวิวัฒน์. "เครื่องบันทึกเสียงพูดระบบดิจิทัล". วารสารเซมิคอนดักเตอร์
อิเล็กทรอนิกส์ ฉบับที่ 84 (กุมภาพันธ์ 2531): 144-149
- RODNEY ZAKS. Programing The Z80. Third Edition. United State
of America: Sybex Inc, 1980
- ICOM Incorporate. FM transceiver IC-2A/AT/E Maintenance Manual.
Japan
- MitsuBishi RF power semiconductors databook Japan
- ARRL. The ARRL 1989 Handbook. The American Radio relay league
ARRL Newington USA. 1982.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

โปรแกรมควบคุมการทำงานของเครื่อง SINGLE FREQUENCY REPEATER

The Oct 27 1994 20:57

2

2500 A.D. Z80 Macro Assembler - Version 4.02a

Input Filename : R4.asm

Output Filename : R4.obj

1				
2	0000			ORG 0000H
3				
4	4000		STATUS:	EQU 4000H
5	4001		X4:	EQU 4001H
6	4002		MGS:	EQU 4002H
7	4003		C_SYSTEM:	EQU 4003H
8	0080		PORTA:	EQU 80H
9	0081		PORTB:	EQU 81H
10	0082		PORTC:	EQU 82H
11	0083		CONTROL:	EQU 83H
12	0091		SETPORT:	EQU 91H
13	47FF		STACK:	EQU 47FFH

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่าในรูปแบบใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

16

17

18

19

-----SETUP SYSTEM-----

20

21

```

22 0000 31 FF 47          LD SP,STACK
23 0003 3E 91            LD A,SETPORT
24 0005 D3 83            OUT (CONTROL),A
25 0007 3E 80            LD A,10000000B
26 0009 D3 81            OUT (PORTB),A
27 000B 3E B0            LD A,10110000B
28 000D D3 82            OUT (PORTC),A
29 000F 3E F0            LD A,11110000B
30 0011 D3 82            OUT (PORTC),A
31 0013 3E 00            LD A,0
32 0015 32 02 40         LD (MGS),A
33 0018 32 00 40         LD (STATUS),A
34 001B 3E 0A            LD A,AH
35 001D 32 01 40         LD (X4),A
36 0020 ED 56            IM1
37 0022 FB              EI
38 0023 C3 E1 00         JP C2

```

39

40

41

42

43

44

45

46

-----INT AT 0038-----

47 0038

ORG 0038H

Thu Oct 27 1994 20:57

```

48 0038 1E FF          LD E,FFH
49 003A 21 03 40      LD HL,C_SYSTEM
50 003D 06 04          LD B,4H
51 003F 3E 80          LD A,80H
52 0041 D3 81          OUT (PORTB),A
53
54 0043 DB 82          IN A,(PORTC) ;STD=1
55 0045 CB 5F          BIT 3,A
56 0047 CA CE 00      JP Z,RETURN
57
58 004A DB 80          I4: IN A,(PORTA) ;IN PORT DTMF
59 004C CB 3F          SRL A
60 004E CB 3F          SRL A
61 0050 CB 3F          SRL A
62 0052 CB 3F          SRL A
63 0054 4F           LD C,A          ;SAVE DTMF TO C
64
65 0055 78           LD A,B          ;LOAD COUNTER TO A
66 0056 FE 01        CP 1H
67 0058 CA 85 00     JP Z,I1
68

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารสงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้นไปอนุญาตให้;CHECK CODE ด้านการค้า

ไม่ว่าจะมีใครที่สืบ อื่นทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าภาพเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

70 005C 4E          LD C,(HL)

```

71	005D	B9		CP C
72	005E	C2 63 00		JP NZ,12
73	0061	CB 23		SLA E
74				
75	0063	DB 82	I2:	IN A,(PORTC) ;STD=0
76	0065	CB 5F		BIT 3,A
77	0067	C2 63 00		JP NZ,12
78				
79	006A	DB 82	I3:	IN A,(PORTC) ;MON0=0
80	006C	CB 57		BIT 2,A
81	006E	CA CE 00		JP Z,RETURN
82				
83	0071	DB 82		IN A,(PORTC) ;KEY=0
84	0073	CB 4F		BIT 1,A
85	0075	C2 CE 00		JP NZ,RETURN
86				
87	0078	DB 82		IN A,(PORTC) ;STD=0
88	007A	CB 5F		BIT 3,A
89	007C	CA 6A 00		JP Z,I3
90				
91	007F	23		INC HL
92	0080	10 C8		DJNZ I4
93	0082	C3 CE 00		JP RETURN
94				
95	0085	7B	I1:	LD A,E ;PASS WORD
96	0086	FE F8		CP F8H
97	0088	C2 CE 00		JP NZ,RETURN
98				
99	008B	79		LD A,C ;CHECK DTMF < 14
100	008C	FE 0E		CP EH

101 008E D2 CE 00 JP NC,RETURN

102

103 0091 FE 00 CP OH

104 0093 CA CE 00 JP Z,RETURN

Thu Oct 27 1994 20:57

105

106 0096 32 01 40 LD (X4),A

107 0099 FE 0A CP AH

108 009B CA B6 00 JP Z,I5

109 009E 3E 01 LD A,1H

110 00A0 32 00 40 LD (STATUS),A

111 00A3 3E 00 LD A,00000000B

112 00A5 D3 81 OUT (PORTB),A

113 00A7 3E B0 LD A,10110000B

114 00A9 D3 82 OUT (PORTC),A

115 00AB 3E F0 LD A,FOH

116 00AD D3 82 OUT (PORTC),A

117 00AF FB EI

118 00B0 31 FF 47 LD SP,47FFH

119 00B3 C3 18 01 JP MA

120

121 00B6 3E 00 I5: LD A,0

122 00B8 32 00 40 LD (STATUS),A

123 00BB 3E 00 LD A,00000000B

124 00BD D3 81 OUT (PORTB),A

125 00BF 3E B0 LD A,10110000B

เอกสารนี้เป็นเอกสารสงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่าในรูปแบบใดก็ตาม หากมีให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างถึงทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

126 00C1 D3 82 OUT (PORTC),A
127 00C3 3E FO LD A,FOH
128 00C5 D3 82 OUT (PORTC),A
129 00C7 FB EI
130 00C8 31 FF 47 LD SP,47FFH
131 00CB C3 38 01 JP MB
132
133 00CE 3E B0 RETURN: LD A,10110000B
134 00D0 D3 82 OUT (PORTC),A
135 00D2 3E FO LD A,FOH
136 00D4 D3 82 OUT (PORTC),A
137 00D6 3E 00 LD A,00000000B
138 00D8 D3 81 OUT (PORTB),A
139 00DA 31 FF 47 LD SP,47FFH
140 00DD FB EI
141 00DE C3 38 01 JP MB
142
143 -----LOAD CODE SYSTEM-----
144
145 00E1 21 03 40 C2: LD HL,C_SYSTEM
146 00E4 06 04 LD B,4
147 00E6 0E 0F LD C,0FH
148 00E8 CB 21 C1: SLA C
149 00EA CB 21 SLA C
150 00EC CB 21 SLA C
151 00EE CB 21 SLA C
152 00F0 79 LD A,C
153 00F1 D3 82 OUT (PORTC),A
154 00F3 CB 39 SRL C
155 00F5 CB 39 SRL C

```

```

156 00F7 CB 39 SRL C
157 00F9 CB 39 SRL C
158 00FB DB 80 IN A,(PORTA)
159 00FD E6 0F AND 0FH
160 00FF FE 0F CP 0FH
161 0101 CA 0E 01 JP Z,C3

```

Thu Oct 27 1994 20:57

```

162 0104 EE 0F XOR 0FH
163 0106 77 C4: LD (HL),A
164 0107 0D DEC C
165 0108 23 INC HL
166 0109 10 DD DJNZ C1
167 010B C3 13 01 JP C5
168 010E 3E 0A C3: LD A,AH
169 0110 C3 06 01 JP C4
170 0113 3E 0F C5: LD A,0FH
171 0115 32 06 40 LD (4006H),A

```

172

173

174 -----MAIN PROGRAM-----

175

```

176 0118 3A 00 40 MA: LD A,(STATUS) ;CHECK STATUS ON/OFF
177 011B FE 01 CP 01H
178 011D C2 18 01 JP NZ,MA

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 179 ไม่ว่าจะผิดโดยทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้
 180 0120 DB 82 K1: IN A,(PORTC) ;CHECK KEY=OFF

181	0122	CB 4F		BIT 1,A	
182	0124	CA 20 01		JP Z,K1	
183					
184	0127	3E 60		LD A,01100000B	;TONE TX
185	0129	D3 81		OUT (PORTB),A	
186	012B	CD 28 03		CALL TONEON	
187	012E	CD 28 03		CALL TONEON	
188	0131	3E 80		LD A,10000000B	
189	0133	D3 81		OUT (PORTB),A	
190	0135	CD 28 03		CALL TONEON	
191					
192	0138	3A 01 40	MB:	LD A,(X4)	;OFF SYSTEM
193	013B	FE 0A		CP AH	
194	013D	CA 93 01		JP Z,M0	
195					
196	0140	06 01		LD B,1H	;ON R-1
197	0142	FE 01		CP 1H	
198	0144	CA C3 01		JP Z,M1	
199					
200	0147	06 02		LD B,2H	;ON R-2
201	0149	FE 02		CP 2H	
202	014B	CA C3 01		JP Z,M1	
203					
204	014E	06 03		LD B,3H	;ON R-3
205	0150	FE 03		CP 3H	
206	0152	CA C3 01		JP Z,M1	
207					
208	0155	06 04		LD B,4H	;ON R-4
209	0157	FE 04		CP 4H	
210	0159	CA C3 01		JP Z,M1	

211

212 015C 06 05 LD B,5H ;ON R-5

213 015E FE 05 CP 5H

214 0160 CA C3 01 JP Z,M1

215

216 0163 06 06 LD B,6H ;ON R-6

217 0165 FE 06 CP 6H

218 0167 CA C3 01 JP Z,M1

Thu Oct 27 1994 20:57

219

220 016A 06 07 LD B,7H ;ON R-7

221 016C FE 07 CP 7H

222 016E CA C3 01 JP Z,M1

223

224 0171 06 08 LD B,8H ;ON R-8

225 0173 FE 08 CP 8H

226 0175 CA C3 01 JP Z,M1

227

228

229 0178 06 09 LD B,9H ;ON R-9

230 017A FE 09 CP 9H

231 017C CA C3 01 JP Z,M1

232

233 017F 06 FF LD B,FFH ;ON R-255 KEY 'A'

234 0181 06 0D CP DH

เอกสารนี้เป็นเอกสารสงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่า 235 0183 CA C3 01 ให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงคู่มือเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

235 0183 CA C3 01 JP Z,M1

236

237 0186 FE 0B CP BH ;REC MGS KEY '*'

238 0188 CA 4C 02 JP Z,REC

239

240 018B FE 0C CP CH ;READ MODE MESSAGE
CHANNAL KEY '#'

241 018D CA 96 02 JP Z,READ

242 0190 C3 38 01 JP MB

243

244 ----- OFF -SYSTEM -----

245

246 0193 3E 00 M0: LD A,0

247 0195 32 00 40 LD (STATUS),A

248 0198 3E 0A LD A,AH

249 019A 32 01 40 LD (X4),A

250

251 019D DB 82 K2: IN A,(PORTC) ;CHECK KEY=OFF

252 019F CB 4F BIT 1,A

253 01A1 CA 9D 01 JP Z,K2

254

255 01A4 3E 60 LD A,01100000B ;ON TONEOFF TO TX

256 01A6 D3 81 OUT (PORTB),A

257 01A8 CD F5 02 CALL D_TONEOFF

258 01AB 3E 40 LD A,01000000B ;OFF TONEOFF TO TX

259 01AD D3 81 OUT (PORTB),A

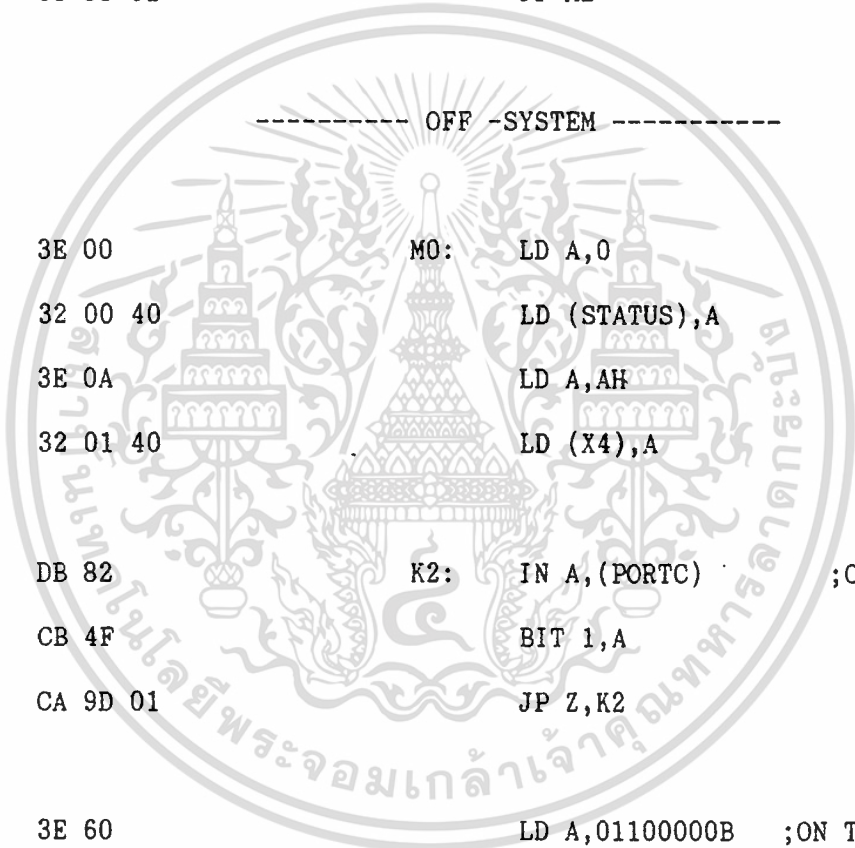
260 01AF CD F5 02 CALL D_TONEOFF

261 01B2 3E 60 LD A,01100000B ;ON TONEOFF TO TX

262 01B4 D3 81 OUT (PORTB),A

263 01B6 CD F5 02 CALL D_TONEOFF

264 01B9 3E 80 LD A,10000000B ;OFF TONEOFF TO TX



```

265 01BB D3 81 OUT (PORTB),A
266 01BD CD F5 02 CALL D_TONEOFF
267 01C0 C3 18 01 JP MA

```

268

269 ----- ON SYSTEM AND R-BATN -----

270

271

272

273 ----- REC & PLAY MODE REPLETER-----

274

```

275 01C3 3A 02,40 M1: LD A,(MGS)

```

Thu Oct 27 1994 20:57

```

276 01C6 FE 01 CP 01H
277 01C8 CA 93 01 JP Z,M0
278 01CB 3E 80 LD A,1000000B ;RESET T6668

```

```

279 01CD D3 81 OUT (PORTB),A

```

```

280 01CF 3E 88 LD A,10001000B

```

```

281 01D1 D3 81 OUT (PORTB),A

```

282

```

283 01D3 DB 82 M2: IN A,(PORTC) ;CHECK KEY=0

```

```

284 01D5 CB 4F BIT 1,A

```

```

285 01D7 20 FA JR NZ,M2

```

```

286 01D9 3E 89 LD A,10001001B ;REC T6668

```

```

287 01DB D3 81 OUT (PORTB),A

```

```

288 01DD 3E 8D LD A,10001101B ;START REC T6668

```

```

289 01DF D3 81 OUT (PORTB),A

```

```

290 01E1  CD 17 03          CALL DELAY
291
292 01E4  DB 82          M3:   IN A,(PORTC)          ;CHECK KEY=1
293 01E6  CB 4F          BIT 1,A
294 01E8  28 FA          JR Z,M3
295
296 01EA  3E 8F          M7:   LD A,10001111B          ;STOP T6668
297 01EC  D3 81          OUT (PORTB),A
298 01EE  CD 17 03          CALL DELAY
299 01F1  3E 00          LD A,0          ;RESET T6668
300 01F3  D3 81          OUT (PORTB),A
301 01F5  CD 17 03          CALL DELAY
302 01F8  3E 08          LD A,0001000B          ;ENABLE T6668
303 01FA  D3 81          OUT (PORTB),A
304 01FC  CD 17 03          CALL DELAY
305 01FF  3E 0C          LD A,0001100B          ;PLAY T6668
306 0201  D3 81          OUT (PORTB),A
307 0203  CD 17 03          CALL DELAY
308 0206  3E 1C          LD A,0011100B          ;ON PLAY SW
309 0208  D3 81          OUT (PORTB),A
310 020A  CD 17 03          CALL DELAY
311 020D  3E 5C          LD A,1011100B          ;ON AIR AT PLAY
312 020F  D3 81          OUT (PORTB),A
313 0211  CD 17 03          CALL DELAY
314
315 0214  DB 82          M4:   IN A,(PORTC)          ;CHECK EOF =1
316 0216  CB 47          BIT 0,A
317 0218  28 FA          JR Z,M4
318 021A  3E 5E          LD A,1011110B          ;STOP PLAY BUT ON AIR
319 021C  D3 81          OUT (PORTB),A

```

```

344 0251 CA 93 01 JP Z,M0
345 0254 F3 DI
346 0255 3E 01 LD A,01
347 0257 32 02 40 LD (MGS),A
348
349
350 025A 3E E0 LD A,11100000B ;ON TONEOFF TO TX
351 025C D3 81 OUT (PORTB),A
352 025E CD F5 02 CALL D_TONEOFF
353 0261 3E C0 LD A,11000000B ;OFF TONEOFF TO TX
354 0263 D3 81 OUT (PORTB),A
355 0265 CD F5 02 CALL D_TONEOFF
356
357 0268 3E 80 LD A,10000000B ;RESET T6668
358 026A D3 81 OUT (PORTB),A
359 026C 3E 88 LD A,10001000B
360 026E D3 81 OUT (PORTB),A
361
362 0270 DB 82 REC1: IN A,(PORTC) ;CHECK KEY=0
363 0272 CB 4F BIT 1,A
364 0274 20 FA JR NZ,REC1
365 0276 3E 89 LD A,10001001B ;REC T6668
366 0278 D3 81 OUT (PORTB),A
367 027A 3E 8D LD A,10001101B ;START REC T6668
368 027C D3 81 OUT (PORTB),A
369 027E CD 17 03 CALL DELAY
370
371 0281 DB 82 REC2: IN A,(PORTC) ;CHECK KEY=1
372 0283 CB 4F BIT 1,A
373 0285 28 FA JR Z,REC2

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่วการณใดจทงสัน อททงทามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

374 0287 3E 8F LD A,10001111B ;STOP T6668
375 0289 D3 81 OUT (PORTB),A
376 028B CD 17 03 CALL DELAY
377 028E 3E 80 LD A,10000000B ;RESET T6668
378 0290 D3 81 OUT (PORTB),A
379 0292 FB EI
380 0293 C3 93 01 JP M0
381 -----READ MGS -----
382 0296 3A 02 40 READ: LD A,(MGS)
383 0299 FE 00 CP OH
384 029B CA 93 01 JP Z,M0
385
386 029E 3E 00 LD A,0
387 02A0 32 02 40 LD (MGS),A
388
389 02A3 DB 82 READ1: IN A,(PORTC) ;CHECK KEY=1
Thu Oct 27 1994 20:57

390 02A5 CB 4F BIT 1,A
391 02A7 28 FA JR Z,READ1
392
393 02A9 3E 0F LD A,0001111B ;STOP T6668
394 02AB D3 81 OUT (PORTB),A
395 02AD CD 17 03 CALL DELAY
396 02B0 3E 00 LD A,0 ;RESET T6668
397 02B2 D3 81 OUT (PORTB),A
398 02B4 CD 17 03 CALL DELAY

```

เอกสารนี้เป็นลิขสิทธิ์ของสถาบันวิจัยและพัฒนาเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
 ไม่สามารถนำข้อมูลนี้ไปใช้ในการค้าหรือเผยแพร่โดยไม่ได้รับอนุญาตจากสถาบันฯ
 หากมีข้อผิดพลาดประการใดขออภัยเป็นอย่างสูงและต้องดำเนินการแก้ไขเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

399 02B7 3E 08 LD A,0001000B ;ENABLE T6668
400 02B9 D3 81 OUT (PORTB),A
401 02BB CD 17 03 CALL DELAY
402 02BE 3E 0C LD A,0001100B ;PLAY T6668
403 02C0 D3 81 OUT (PORTB),A
404 02C2 CD 17 03 CALL DELAY
405 02C5 3E 1C LD A,0011100B ;ON PLAY SW
406 02C7 D3 81 OUT (PORTB),A
407 02C9 CD 17 03 CALL DELAY
408 02CC 3E 5C LD A,1011100B ;ON AIR AT PLAY
409 02CE D3 81 OUT (PORTB),A
410 02D0 CD 17 03 CALL DELAY
411
412 02D3 DB 82 READ2: IN A,(PORTC) ;CHECK EOF =1
413 02D5 CB 47 BIT 0,A
414 02D7 28 FA JR Z,READ2
415
416 02D9 3E 5E LD A,1011110B ;STOP PLAY
; BUT ON AIR
417 02DB D3 81 OUT (PORTB),A
418 02DD CD 17 03 CALL DELAY
419 02E0 3E 50 LD A,1010000B ;OFF ON AIR
; AND RESET
420 02E2 D3 81 OUT (PORTB),A
421 02E4 CD 17 03 CALL DELAY
422 02E7 3E 40 LD A,1000000B
423 02E9 D3 81 OUT (PORTB),A
424 02EB CD 17 03 CALL DELAY
425 02EE 3E 00 LD A,0
426 02F0 D3 81 OUT (PORTB),A

```

427 02F2 C3 93 01

JP M0

428

429

-----DELAYOFF-----

430

431 02F5 F5

D_TONEOFF: PUSH AF

432 02F6 C5

PUSH BC

433 02F7 D5

PUSH DE

434 02F8 E5

PUSH HL

435 02F9 21 FF FF

LD HL,FFFFH

436 02FC 2B

DF: DEC HL

437 02FD 7C

LD A,H

438 02FE B5

OR L

439 02FF 20 FB

JR NZ,DF

440 0301 E1

POP HL

441 0302 D1

POP DE

442 0303 C1

POP BC

443 0304 F1

POP AF

444 0305 C9

RET

445

-----DELAY1-----

446 0306 F5

DELAY1: PUSH AF

Thu Oct 27 1994 20:57

447 0307 C5

PUSH BC

448 0308 D5

PUSH DE

449 0309 E5

PUSH HL

450 030A 21 FF FF

LD HL,FFFFH

451 030D 2B

D1: DEC HL

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปเผยแพร่โดยไม่ได้รับอนุญาต
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

452	030E	7C		LD A,H
453	030F	B5		OR L
454	0310	20 FB		JR NZ,D1
455	0312	E1		POP HL
456	0313	D1		POP DE
457	0314	C1		POP BC
458	0315	F1		POP AF
459	0316	C9		RET
460				
461			-----DELAY-----	
462				
463	0317	F5	DELAY:	PUSH AF
464	0318	C5		PUSH BC
465	0319	D5		PUSH DE
466	031A	E5		PUSH HL
467	031B	21 00 15		LD HL,1500H
468	031E	2B	D:	DEC HL
469	031F	7C		LD A,H
470	0320	B5		OR L
471	0321	20 FB		JR NZ,D
472	0323	E1		POP HL
473	0324	D1		POP DE
474	0325	C1		POP BC
475	0326	F1		POP AF
476	0327	C9		RET
477				
478			-----TONEON-----	
479	0328	F5	TONEON:	PUSH AF
480	0329	C5		PUSH BC
481	032A	D5		PUSH DE

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาติให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆก็ตาม อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

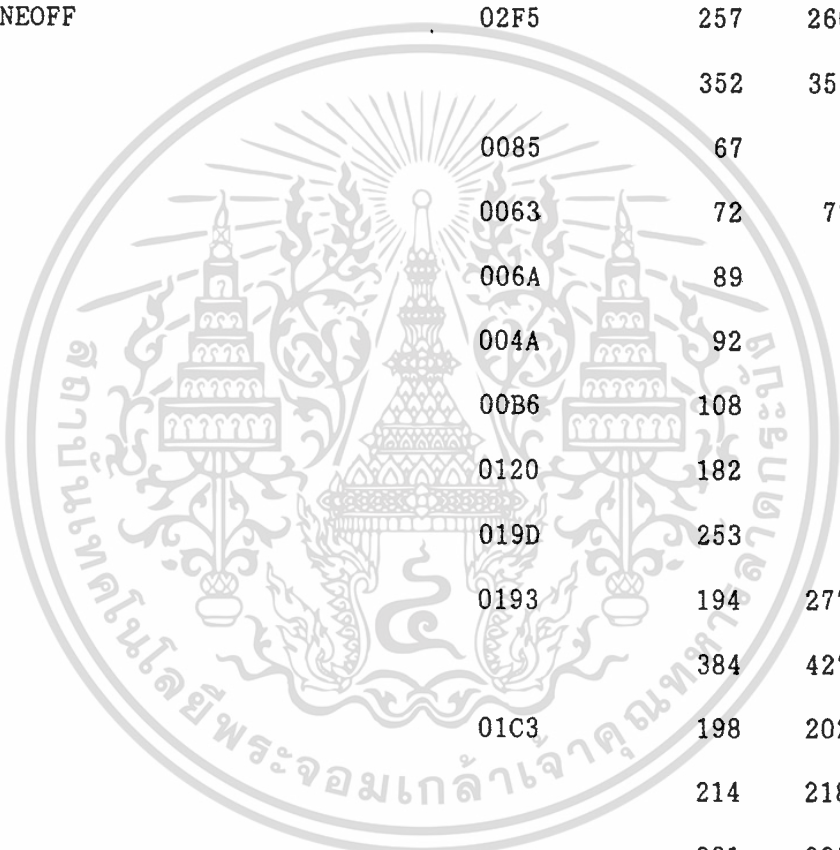
```

482 032B E5          PUSH HL
483 032C 21 FF FF    LD HL,FFFFH
484 032F 2B          DN:   DEC HL
485 0330 7C          LD A,H
486 0331 B5          OR L
487 0332 20 FB      JR NZ,DN
488 0334 E1          POP HL
489 0335 D1          POP DE
490 0336 C1          POP BC
491 0337 F1          POP AF
492 0338 C9          RET
493
494 0339          END
Thu Oct 27 1994 20:57

```

Defined	Symbol Name	Value	References
148	C1	00E8	166
145	C2	00E1	38
168	C3	010E	161
163	C4	0106	169
170	C5	0113	167
Pre	CODE	0038	2 47
11	CONTROL	= 0083	24
7	C_SYSTEM	= 4003	49 145
468	D	031E	471
451	D1	030D	454

			307	310	313	320
			323	326	369	
			376	395	398	401
			404	407	410	418
			421	424		
446	DELAY1	0306	335	336	337	338
436	DF	02FC	439			
484	DN	032F	487			
431	D_TONEOFF	02F5	257	260	263	266
			352	355		
95	I1	0085	67			
75	I2	0063	72	77		
79	I3	006A	89			
58	I4	004A	92			
121	I5	00B6	108			
180	K1	0120	182			
251	K2	019D	253			
246	M0	0193	194	277	344	380
			384	427		
275	M1	01C3	198	202	206	210
			214	218	222	226
			231	235		
283	M2	01D3	285			
292	M3	01E4	294			
315	M4	0214	317			
335	M6	023E	329			
296	M7	01EA	339			
176	MA	0118	119	178	267	
192	MB	0138	131	141	242	333



			382	387		
8	PORTA	= 0080	58	158		
9	PORTB	= 0081	26	52	112	124
			138	185	189	256
			259	262	265	
			279	281	287	289
			297	300	303	306
			309	312	319	
			322	325	328	351
			354	358	360	366
			368	375	378	
			394	397	400	403
			406	409	417	420
			423	426		
10	PORTC	= 0082	28	30	54	75
			79	83	87	114
			116	126	128	
			134	136	153	180
			251	283	292	315
			362	371	389	
			412			
382	READ	0296	241			
389	READ1	02A3	391			
412	READ2	02D3	414			
342	REC	024C	238			
362	REC1	0270	364			
371	REC2	0281	373			
133	RETURN	00CE	56	81	85	93

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้ 97 ไปใช้ 101 โยชน์ 104 การค้า

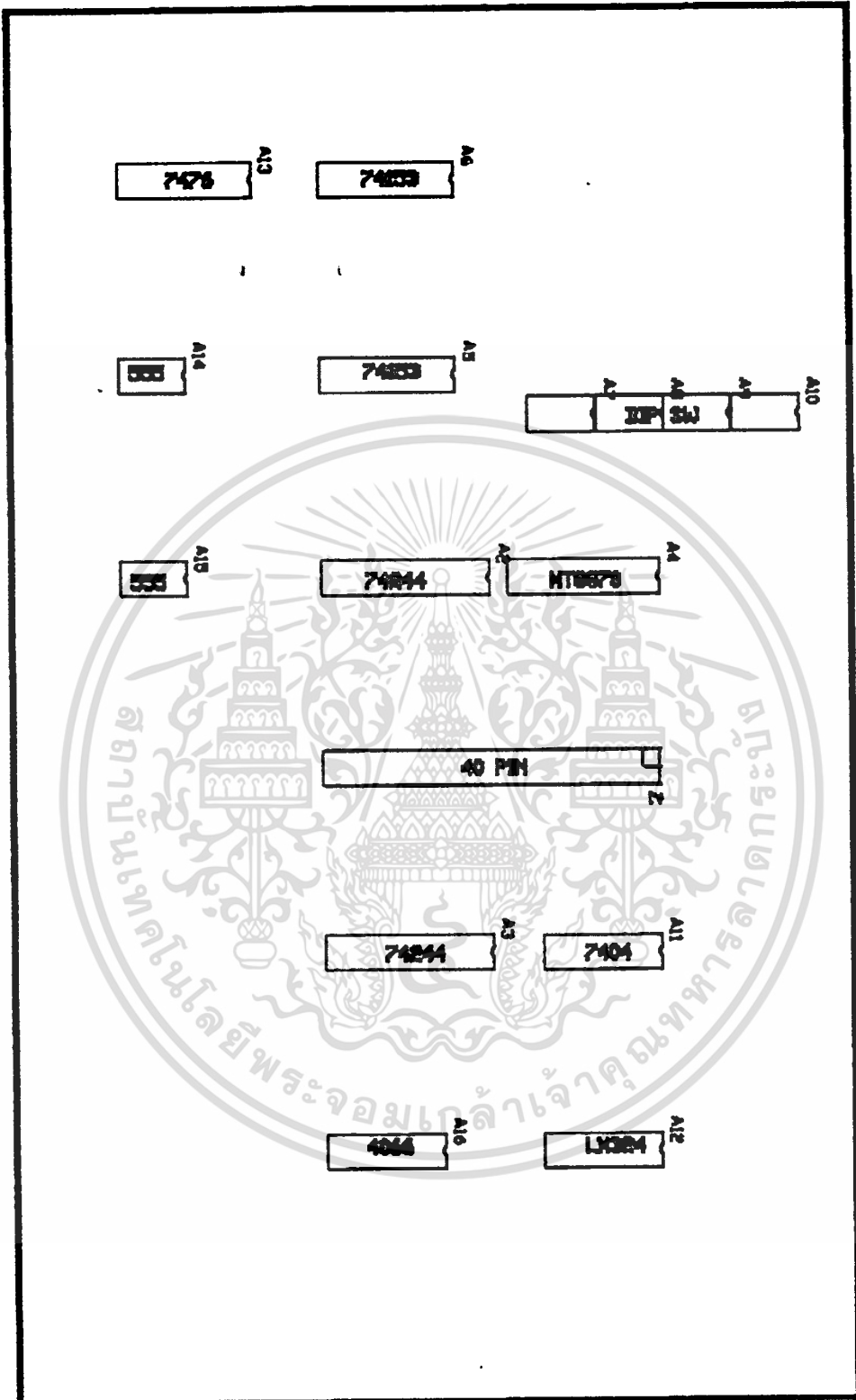
ไม่ว่ากรณีใดๆ ห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต่อจากนี้ เจ้าของเอกสารนี้ จะมีการนำไปใช้

13	STACK	= 47FF	22		
4	STATUS	= 4000	33	110	122
			176	247	
479	TONEON	0328	186	187	190
5	X4	= 4001	35	106	192
			249	332	

Lines Assembled : 494 Assembly Errors : 0

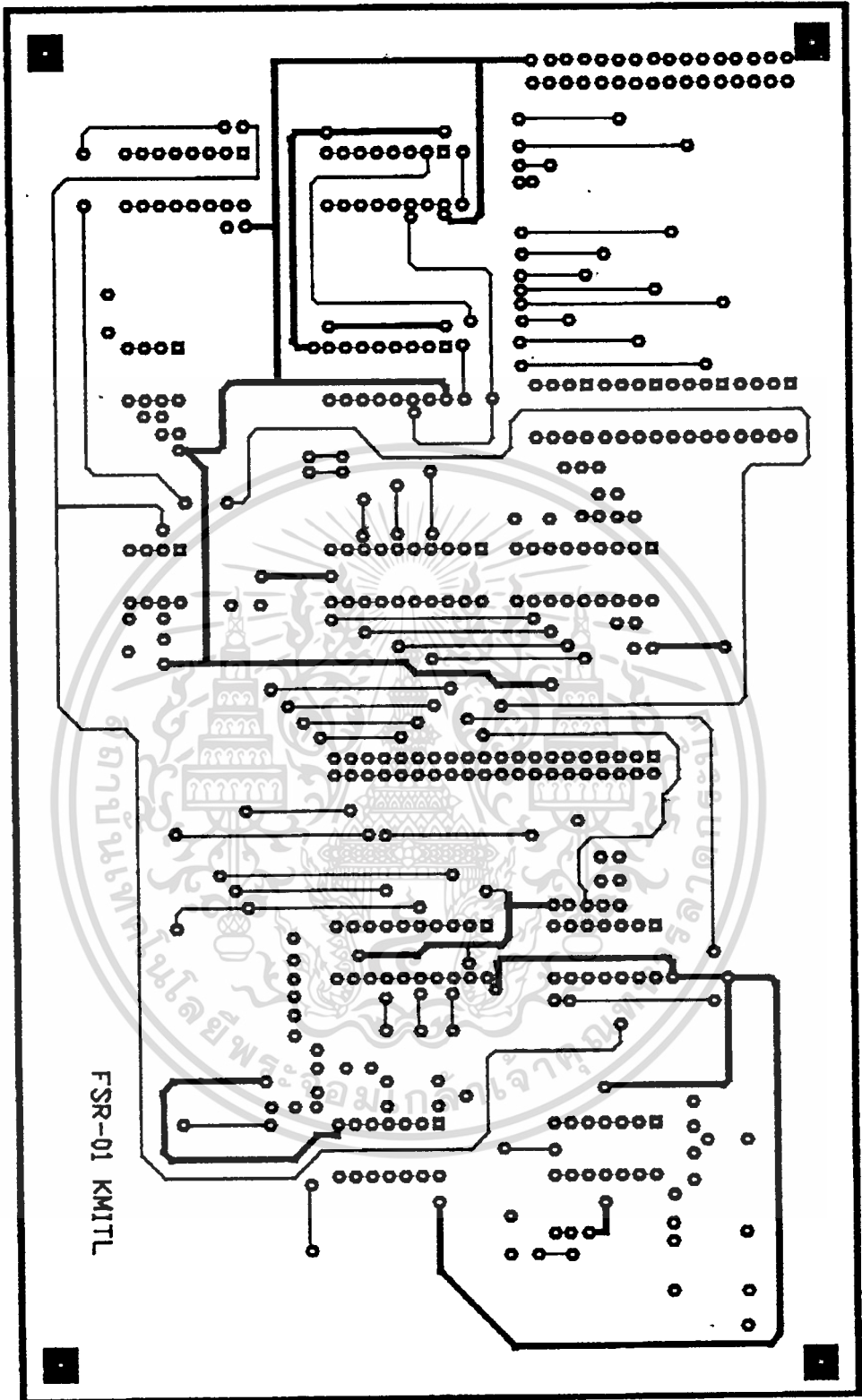


เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



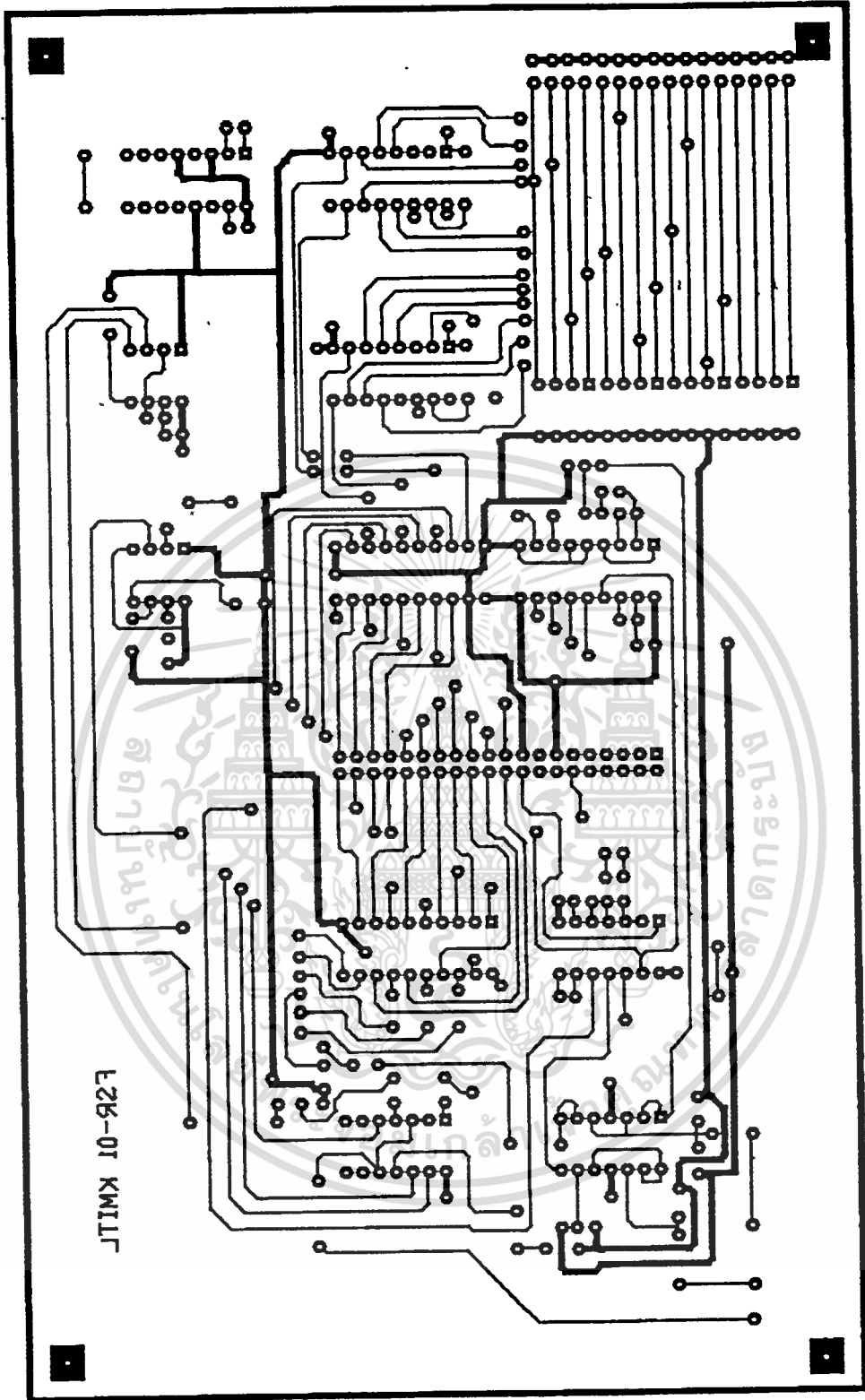
1. การวางอุปกรณ์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



2. PCB ด้านบน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



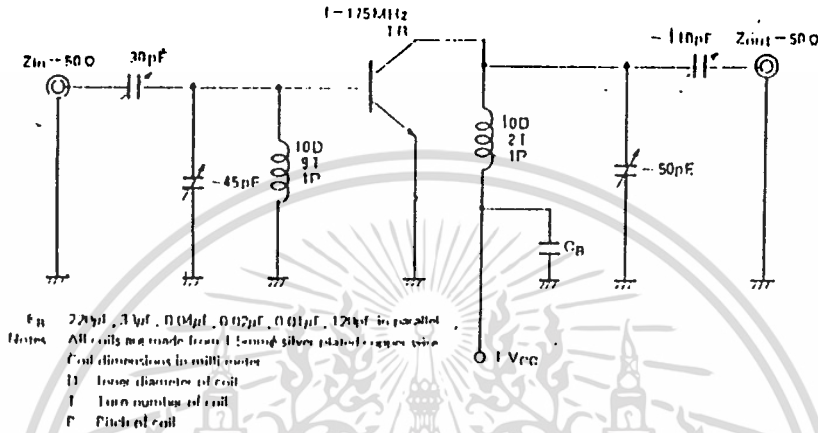
3. PCB ด้านล่าง

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

MITSUBISHI RF POWER MODULE
2SC1946

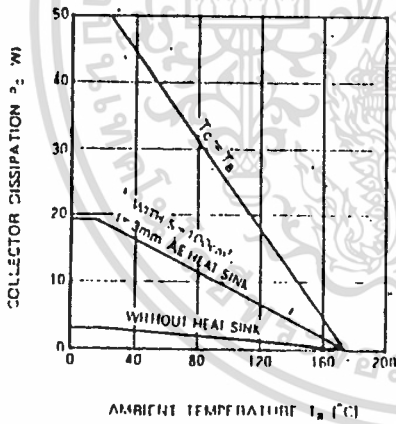
NPN EPITAXIAL PLANAR TYPE

TEST CIRCUIT

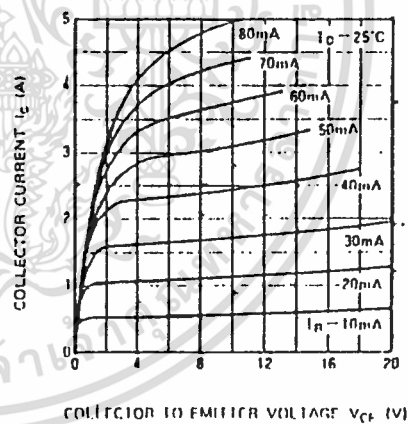


TYPICAL PERFORMANCE DATA

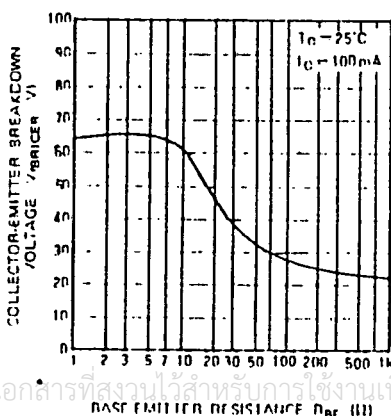
COLLECTOR DISSIPATION VS. AMBIENT TEMPERATURE



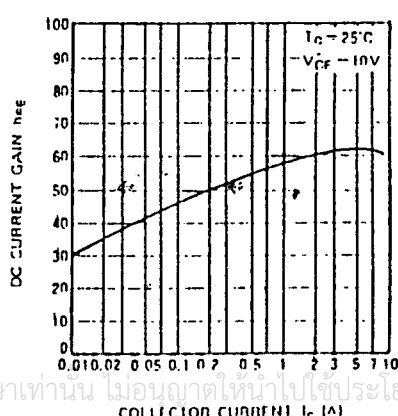
OUTPUT CHARACTERISTICS, COMMON EMITTER



COLLECTOR-EMITTER BREAKDOWN VOLTAGE VS. BASE-EMITTER RESISTANCE



DC CURRENT GAIN VS. COLLECTOR CURRENT

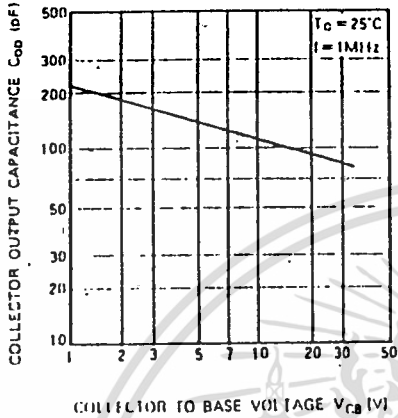


เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

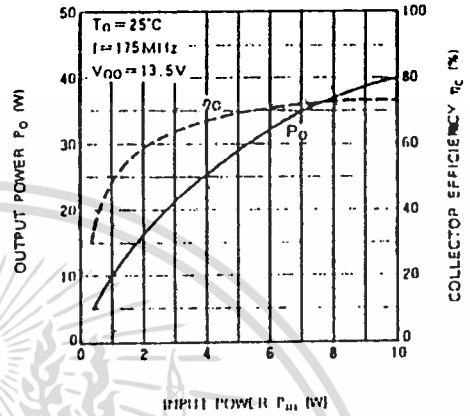
MITSUBISHI RF POWER MODULE
2SC1946

NPN EPITAXIAL PLANAR TYPE

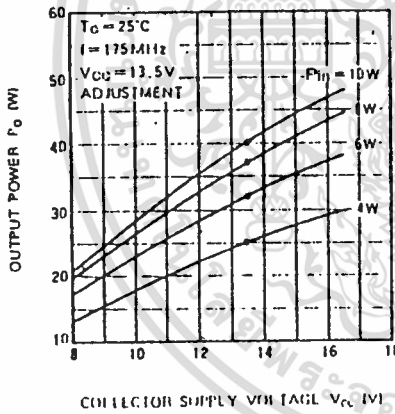
COLLECTOR OUTPUT CAPACITANCE VS. COLLECTOR TO BASE VOLTAGE



OUTPUT POWER, COLLECTOR EFFICIENCY VS. INPUT POWER



OUTPUT POWER VS. COLLECTOR SUPPLY VOLTAGE



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

MITSUBISHI RF POWER MODULE

2SC1946A

NPN EPITAXIAL PLANAR TYPE

DESCRIPTION

2SC1946A is a silicon NPN epitaxial planar type transistor designed for RF power amplifiers on VHF band mobile radio applications.

FEATURES

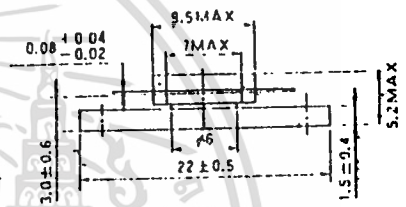
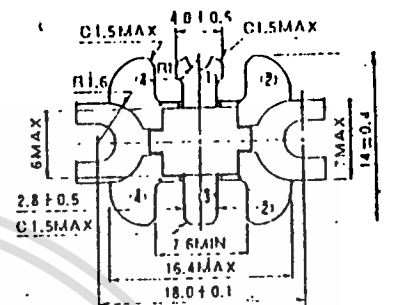
- High power gain: $G_{pe} \geq 10\text{dB}$
 $V_{CC} = 13.5\text{V}, P_o = 30\text{W}, f = 175\text{MHz}$
- Emitter ballasted construction and gold metallization for high reliability and good performance.
- Low thermal resistance ceramic package with flange.
- Ability of withstanding more than 20:1 load VSWR when operated at $V_{CC} = 15.2\text{V}, P_o = 30\text{W}, f = 175\text{MHz}$.
- Equivalent input/output impedance at rated operating conditions:
 $Z_{in} = 0.05 + j1.4\Omega$
 $Z_{out} = 1.9 + j0.75\Omega$

APPLICATION

25 watts output power amplifiers in VHF band mobile radio applications.

OUTLINE DRAWING

(Dimensions in mm)



- (1) COLLECTOR
- (2) EMITTER (FLANGE)
- (3) BASE
- (4) EMITTER (FLANGE)

ABSOLUTE MAXIMUM RATINGS (T_C = 25°C unless otherwise specified)

Symbol	Parameter	Conditions	Rating	Unit
V _{BE(BR)}	Collector to base voltage		35	V
V _{EB(BR)}	Emitter to base voltage		4	V
V _{CE(BR)}	Collector to emitter voltage	P _{RE} = 0	17	V
I _C	Collector current		7	A
P _C	Collector dissipation	T _A = 25°C T _C = 25°C	3 50	W W
T _J	Junction temperature		± 175	°C
T _{stg}	Storage temperature		-55 - + 175	°C
θ _{JA}	Thermal resistance	Junction to ambient	50	°C/W
θ _{JC}	Thermal resistance	Junction to case	3	°C/W

ELECTRICAL CHARACTERISTICS (T_C = 25°C unless otherwise specified)

Symbol	Parameter	Test conditions	Limits			Unit
			Min	Typ	Max	
V _{BE(BR)}	Emitter to base breakdown voltage	I _E = 10mA, I _C = 0	4			V
V _{CE(BR)}	Collector to base breakdown voltage	I _C = 10mA, I _E = 0	35			V
V _{CE(BR)}	Collector to emitter breakdown voltage	I _C = 0.1A, P _{RE} = 0	17			V
I _{C(OFF)}	Collector cutoff current	V _{CE} = 25V, I _E = 0			7	mA
I _{E(OFF)}	Emitter cutoff current	V _{EB} = 3V, I _C = 0			1	mA
h _{FE}	DC forward current gain*	V _{CE} = 10V, I _C = 0.2A	10	50	180	-
P _O	Output power	V _{CC} = 13.5V, P _{in} = 3W, f = 175MHz	30	35		W
η _C	Collector efficiency	V _{CC} = 13.5V, P _{in} = 3W, f = 175MHz	60	70		%

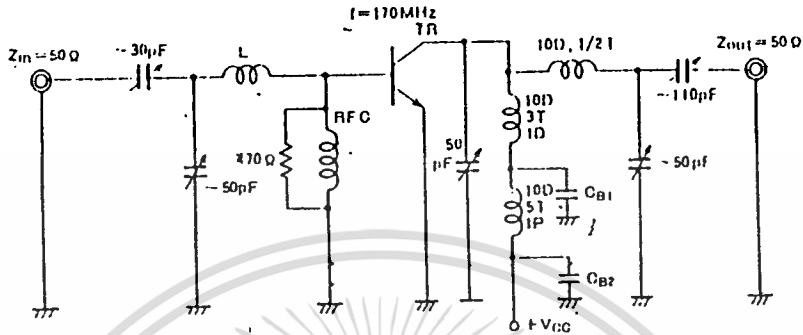
* Note: Pulse test, P_{av} = 100ms, duty = 5%

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้เชิงพาณิชย์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

MITSUBISHI RF POWER MODULE 2SC1946A

NPN EPITAXIAL PLANAR TYPE

TEST CIRCUIT

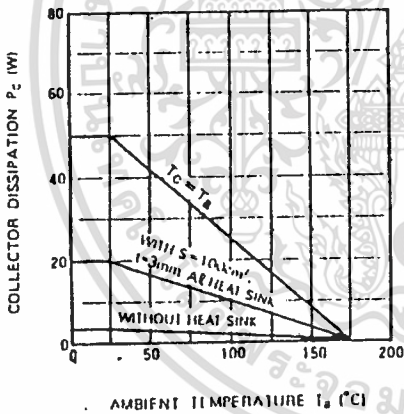


- L Length 10mm
- RFC 0.4mm enameled wire 12T with Ferrin Bead
- C_{B1} 220pF, 2200pF in parallel
- C_{B2} 220pF, 2200pF, 10pF in parallel

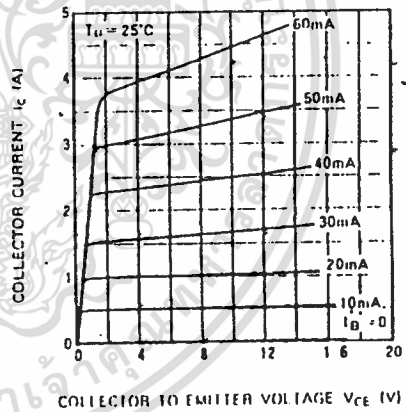
Notes: All coils are made from 15mm silver plated copper wire
 Coil dimensions in millimeters
 D Inner diameter of coil
 T Turns/turns of coil
 P Pitch of coil

TYPICAL PERFORMANCE DATA

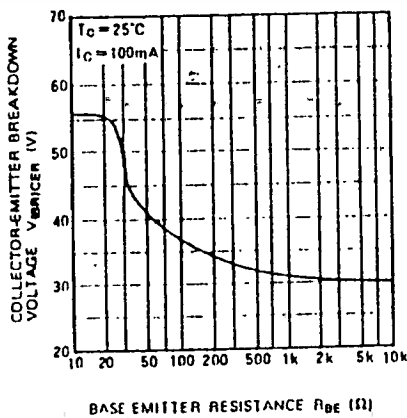
COLLECTOR DISSIPATION VS. AMBIENT TEMPERATURE



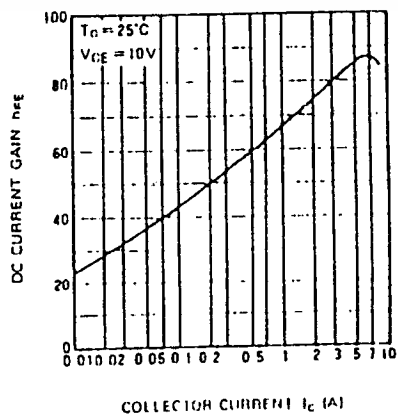
OUTPUT CHARACTERISTICS, COMMON EMITTER



COLLECTOR-EMITTER BREAKDOWN VOLTAGE VS. BASE-EMITTER RESISTANCE



DC CURRENT GAIN VS. COLLECTOR CURRENT

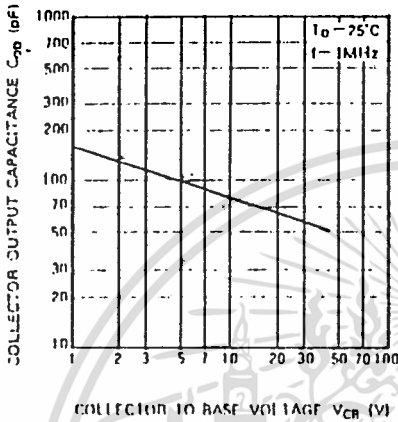


เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

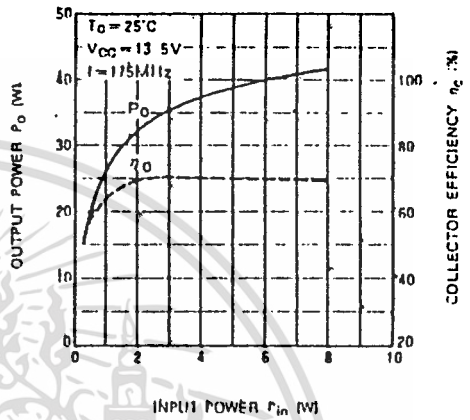
MITSUBISHI RF POWER MODULE
2SC1946A

NPN EPITAXIAL PLANAR TYPE

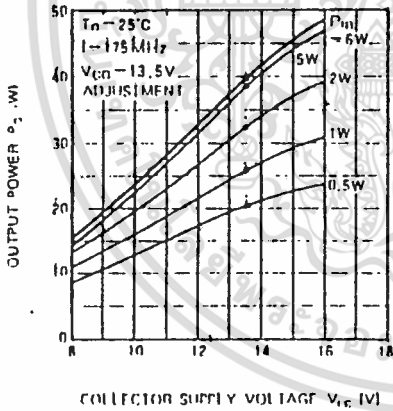
COLLECTOR OUTPUT CAPACITANCE VS. COLLECTOR TO BASE VOLTAGE



OUTPUT POWER, COLLECTOR EFFICIENCY VS. INPUT POWER



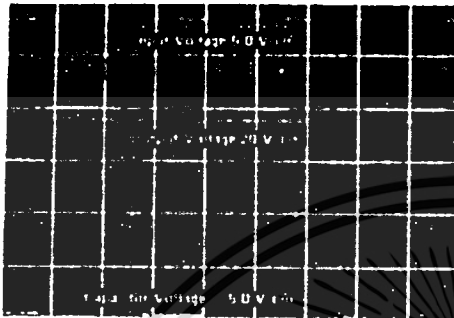
OUTPUT POWER VS. COLLECTOR SUPPLY VOLTAGE



MC1455, MC1555

GENERAL OPERATION (continued)

FIGURE 15 - MONOSTABLE WAVEFORMS



$t = 50 \mu\text{s/cm}$
 $(R_A = 10 \text{ k}\Omega, C = 0.01 \mu\text{F}, R_L = 1.0 \text{ k}\Omega, V_{CC} = 15 \text{ V})$

FIGURE 16 - TIME DELAY

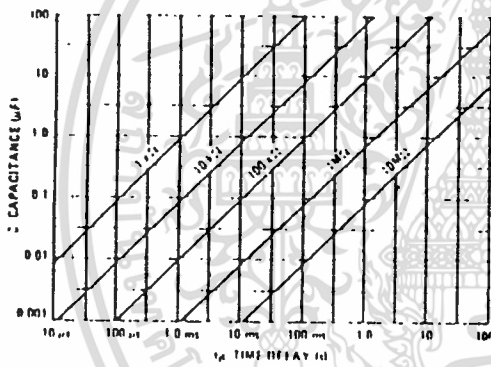


FIGURE 17 - ASTABLE CIRCUIT

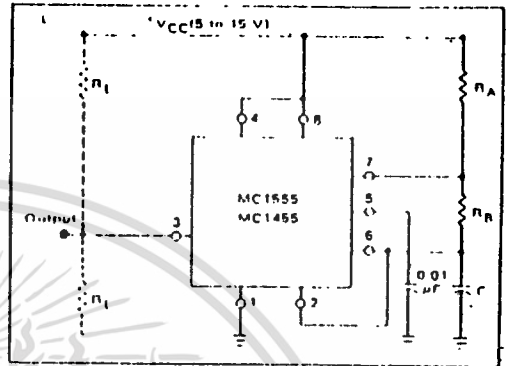
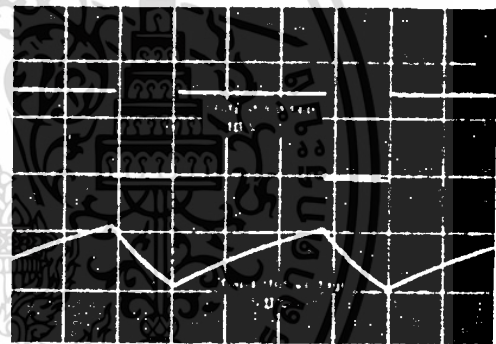


FIGURE 18 - ASTABLE WAVEFORMS



$(R_A = 5.1 \text{ k}\Omega, C = 0.01 \mu\text{F}, R_L = 1.0 \text{ k}\Omega;$
 $R_B = 3.9 \text{ k}\Omega, V_{CC} = 15 \text{ V})$

Astable Mode

In the astable mode the timer is connected so that it will retrigger itself and cause the capacitor voltage to oscillate between $1/3 V_{CC}$ and $2/3 V_{CC}$. See Figure 17.

The external capacitor charges to $2/3 V_{CC}$ through R_A and discharges to $1/3 V_{CC}$ through R_B . By varying the ratio of these resistors the duty cycle can be varied. The charge and discharge times are independent of the supply voltage.

The charge time (output high) is given by: $t_1 = 0.695 (R_A + R_B) C$

The discharge time (output low) by: $t_2 = 0.695 (R_B) C$

Thus the total period is given by: $T = t_1 + t_2 = 0.695 (R_A + 2R_B) C$

The frequency of oscillation is then: $f = \frac{1}{T} = \frac{1.44}{(R_A + 2R_B) C}$

and may be easily found as shown in Figure 19.

The duty cycle is given by: $\text{DC} = \frac{R_B}{R_A + 2R_B}$

To obtain the maximum duty cycle R_A must be as small as possible, but it must also be large enough to limit the discharge current (pin 7 current) within the maximum rating of the discharge transistor (200 mA).

The minimum value of R_A is given by:

$$R_A > \frac{V_{CC} (V_{dcl})}{I_7 (A)} > \frac{V_{CC} (V_{dcl})}{0.2}$$

FIGURE 19 - FREE RUNNING FREQUENCY

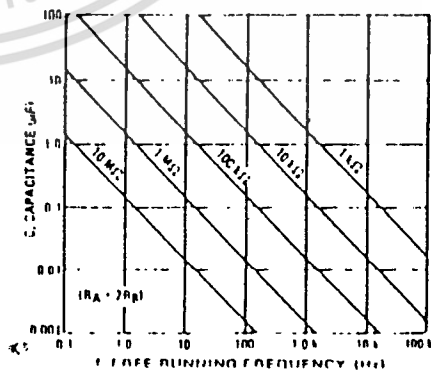


FIGURE C.4-7

(Continued)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ORDERING INFORMATION

Device	Alternate	Temperature Range	Package
MC1455G	—	0°C to +70°C	Metal Can
MC1455P1	NE555V	0°C to +70°C	Plastic DIP
MC1455U	—	0°C to +70°C	Ceramic DIP
MC1555G	—	-55°C to +125°C	Metal Can
MC1555U	—	-55°C to +125°C	Ceramic DIP

MC1455
MC1555

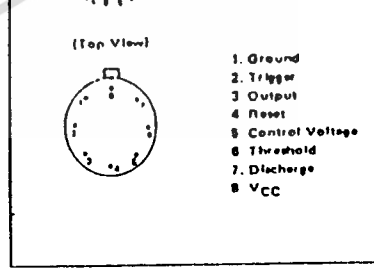
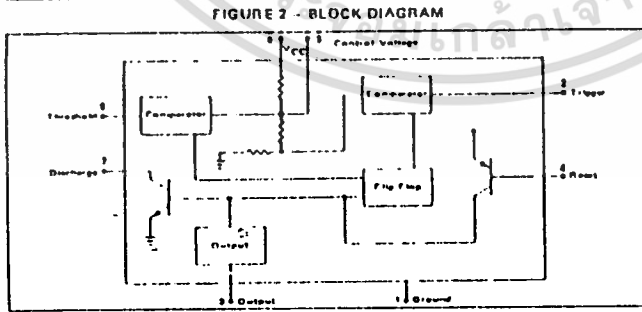
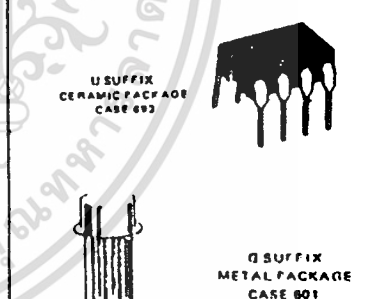
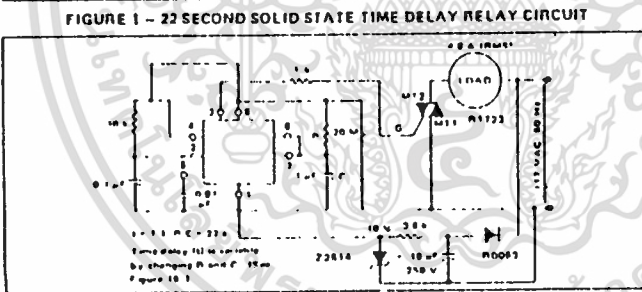
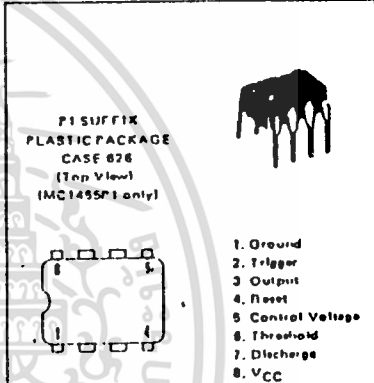
Specifications and Applications Information

TIMING CIRCUIT
SILICON MONOLITHIC INTEGRATED CIRCUIT

TIMING CIRCUIT

The MC1555/MC1455 monolithic timing circuit is a highly stable controller capable of producing accurate time delays, or oscillation. Additional terminals are provided for triggering or resetting if desired. In the time delay mode of operation, the time is precisely controlled by one external resistor and capacitor. For astable operation as an oscillator, the free running frequency and the duty cycle are both accurately controlled with two external resistors and one capacitor. The circuit may be triggered and reset on falling waveforms, and the output structure can source or sink up to 200 mA or drive TTL circuits.

- Direct Replacement for NE555/SE555 Timers
- Timing From Microseconds Through Hours
- Operates in Both Astable and Monostable Modes
- Adjustable Duty Cycle
- High Current Output Can Source or Sink 200 mA
- Output Can Drive TTL
- Temperature Stability of 0.005% per °C
- Normally "On" or Normally "Off" Output



TYPICAL APPLICATIONS

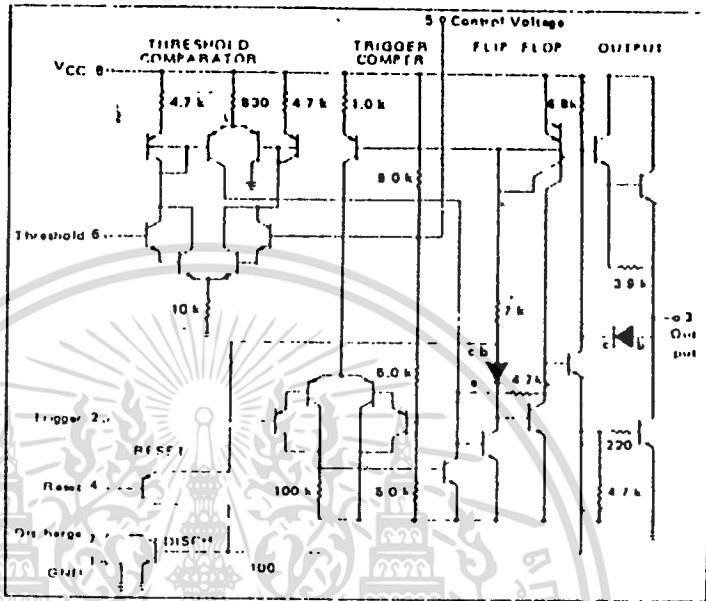
- Time Delay Generation
- Precision Timing
- Missing Pulse Detection
- Sequential Timing
- Pulse Generation
- Pulse Width Modulation
- Linear Sweep Generation
- Pulse Shaping
- Pulse Position Modulation

FIGURE C.4-7
A 555 timer and some applications. (Motorola, Inc.).

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

MC1455, MC1555

FIGURE 13 - REPRESENTATIVE CIRCUIT SCHEMATIC

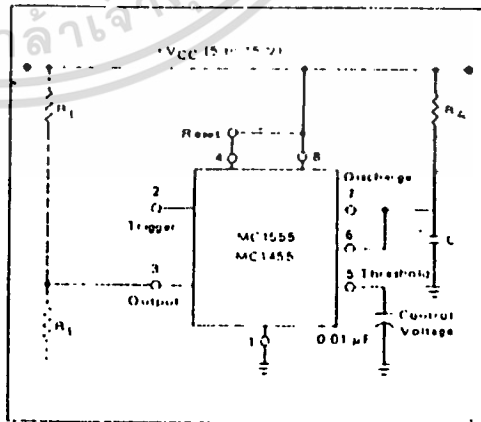


GENERAL OPERATION

The MC1555 is a monolithic timing circuit which can be used in both the monostable (one-shot) and astable modes with frequency and duty cycle controlled by the resistor and capacitor values. While the timing is dependent on the external passive components, the monolithic circuit provides the starting circuit, voltage comparison and other functions needed for a complete timing circuit. Internal to the integrated circuit are two comparators, one for the input signal and the other for capacitor voltage, also a flip flop and digital output are included. The comparator reference voltages are always a fixed 1/3 of the supply voltage thus providing output timing independent of supply voltage.

A reset pin is provided to discharge the capacitor thus interrupting the timing cycle. As long as the reset pin is low, the capacitor discharge transistor is turned "on" and prevents the capacitor from charging. While the reset voltage is applied the digital output will remain the same. The reset pin should be tied to the supply voltage when not in use.

FIGURE 14 - MONOSTABLE CIRCUIT



Monostable Mode

In the monostable mode a capacitor and a single resistor are used for the timing network. Both the threshold terminal and the discharge transistor terminal are connected together. It is made refer to circuit Figure 14. When the input voltage to the trigger comparator falls below 1/3 VCC the comparator output triggers the flip flop so that its output sets low. This turns the capacitor discharge transistor "off" and drives the digital output to the high state. This condition allows the capacitor to charge at an exponential rate which is set by the RC time constant. When the capacitor voltage reaches 2/3 VCC the threshold comparator resets the flip flop. This action discharges the timing capacitor and returns the digital output to the low state. Once the flip flop has been triggered by an input signal, it cannot be retriggered until the present timing period has been completed. The time that the output is high is given by the equation $t = 1.1 R_{\Delta} C$. Various combinations of R and C and their associated times are shown in Figure 16. The trigger pulse width must be less than the timing period.

FIGURE C.4-7

(Continued)

5404/7404 - Hex Inverter

	Schottky TTL				High-Speed TTL				Low-Power Schottky TTL				Standard TTL				Low-Power TTL			
	Device Type	C	P	MCF	Device Type	C	P	MCF	Device Type	C	P	MCF	Device Type	C	P	MCF	Device Type	C	P	MCF
T.L	SN54S04 SN74S04	14	14	W1	SN54H04 SN74H04	14	14	W1	SN54LS04 SN74LS04	14	14	W1	SN5404 SN7404	14	14	W1	SN54104 SN74104	14	14	W1
FAIRCHILD	F4MS404/F4MS04 F474S04/F47S04	14	14	W1	F4MS4104/F4MS104 F474H04/F47H04	14	14	W1	F4MS4LS04/F4MSLS04 F474LS04/F47LS04	14	14	W1	F4MS404/F4MS04 F47404/F4704	14	14	W1	F4MS4104/F4MS104 F474104/F47104	14	14	W1
MOTOROLA					MC3108 MC3308	14	14	W1	SN74LS04	14	14	W1	MC1504 MC1704	14	14	W1				
N.S.C.	DM74S04	14	14	W1	DM54H04 DM74H04	14	14	W1	DM54LS04 DM74LS04	14	14	W1	DM1504 DM1704	14	14	W1	DM54104 DM74104	14	14	W1
PHILIPS	N74S04	14	14	W1	N74H04	14	14	W1	N74LS04	14	14	W1	F47411/7404	14	14	W1				
SIGNETICS	S54S04 N74S04	14	14	W1	S54H04 N74H04	14	14	W1	N74LS04	14	14	W1	S5404 N7404	14	14	W1				
SIEMENS													FLH211	14	14	W1				
FUJITSU									74LS04	14	14	W1	MB418	14	14	W1				
HTACHI	HD74S04	14	14	W1					HD74LS04	14	14	W1	HD7404/HD2527	14	14	W1				
MITSUBISHI	M55774	14	14	W1					M74LS04	14	14	W1	M53204	14	14	W1				
NEC	74S04	14	14	W1					74LS04	14	14	W1	μPB235	14	14	W1				
TOSHIBA													TD3M04A	14	14	W1				

Electrical Characteristics SN54LS04/SN74LS04

absolute maximum ratings over operating free air temperature range

Supply voltage (V _{CC})	16	Operating free air temperature range	SN54LS04	0 to 70°C	SN74LS04	0 to 70°C
Input voltage (V _I)	16	Storage temperature range	SN54LS04	-55 to 150°C	SN74LS04	-55 to 150°C
Output current (I _O)	16	Case temperature range	SN54LS04	0 to 70°C	SN74LS04	0 to 70°C

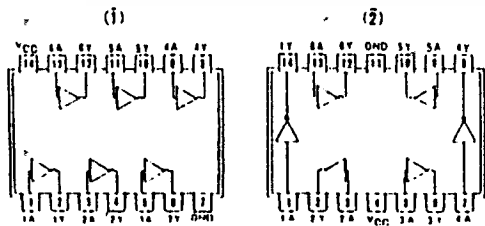
recommended operating conditions

PARAMETER	SN54LS04		SN74LS04		UNIT
	MIN	MAX	MIN	MAX	
Supply voltage (V _{CC})	5	5.5	5	5.5	V
High level output voltage (V _{OH})	2.7	3.4	2.7	3.4	V
Low level output voltage (V _{OL})	0.4	0.4	0.4	0.4	V
Input current (I _I)	0.1	0.1	0.1	0.1	mA
Output current (I _O)	20	20	20	20	mA
Propagation delay time (t _{PHL})	9	15	9	15	ns
Propagation delay time (t _{PLH})	10	15	10	15	ns

Electrical characteristics over recommended operating free-air temperature range

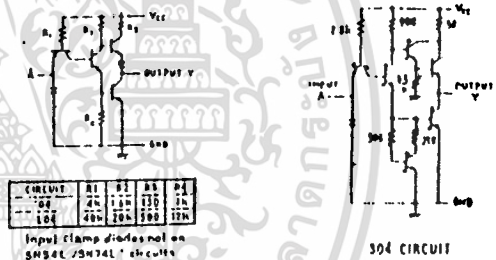
PARAMETER	TEST CONDITIONS	MIN	TYP	MAX	UNIT
V _{OH}	High level output voltage V _{CC} = MIN, I _O = 18 mA	2.7	3.4	3.4	V
V _{OL}	Low level output voltage V _{CC} = MIN, V _{IH} = V _{IH} max	0.4	0.4	0.4	V
I _I	Input current at 5 V maximum input voltage V _{CC} = MAX, V _I = 5 V	0.1	0.1	0.1	mA
I _O	Output current at 5 V V _{CC} = MAX, Total outputs high Initial outputs low Average per gate V _{CC} = 5 V (50% duty cycle)	20	20	20	mA
t _{PHL}	Propagation delay time low to high level output V _{CC} = 5 V, T _A = 25°C, C _L = 15 pF, R _L = 2 kΩ	9	15	15	ns
t _{PLH}	Propagation delay time high to low level output	10	15	15	ns

Pin Assignments (Top View)



positive logic:
V = 1

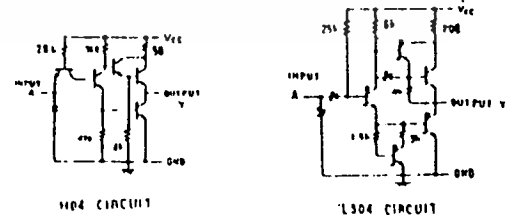
Schematics (each gate)



CIRCUIT	01	02	03	04
01	20	15	10	5
02	20	15	10	5
03	20	15	10	5
04	20	15	10	5

Input clamps diodes used on SN54LS04/SN74LS04 circuits

04 'L04 CIRCUITS



Register values shown are nominal and in ohms

† For conditions shown as MIN or MAX, use the appropriate value specified under recommended operating conditions.
 ‡ AP typical values are at V_{CC} = 5V, I_A = 25°C.
 § Pin 1 must also not output should be checked at a time, and for SN5404/SN7404 and SN54S04/SN74S04, direction of current should not exceed 1 mA.

54244, 74244 Octal Buffers/Line Drivers/Line Receivers

	Schottky TTL				High-Speed TTL				Low-Power Schottky TTL				Standard TTL				Low-Power TTL							
	Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package		Device Type		Package					
	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF	C	P	M	CF				
T.I.									SN54LS244															
FAIRCHILD									SN74LS244															
MOTOROLA																								
NSC																								
PHILIPS																								
SIGMETICS																								
SIEMENS																								
FUJITSU																								
HITACHI																								
MITSUBISHI																								
NEC																								
TOSHIBA																								

Electrical Characteristics SN54LS244/SN74LS244

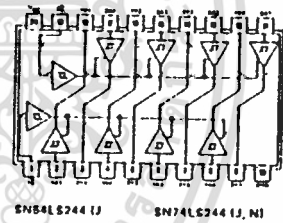
absolute maximum ratings over operating free-air temperature range

Supply voltage VCC	7V	Operating free-air temperature range	SN54LS244	55°C to 125°C
Input voltage	5.5V	temperature range	SN74LS244	0°C to 70°C
Interconnect voltage	5.5V	Storage temperature range		-65°C to 150°C

recommended operating conditions

	LS54LS244			SN74LS244			UNIT
	MIN	NOM	MAX	MIN	NOM	MAX	
Supply voltage VCC	4.5	5	5.5	4.75	5	5.25	V
High level output current, IOH			12			15	mA
Low level output current, IOL			12			20	mA
Operating free-air temperature TA	55		125	0		70	°C

Pin Assignment (Top View)



electrical characteristics over recommended operating free-air temperature range (unless otherwise noted)

PARAMETER	TEST CONDITIONS	SN74LS			UNIT
		MIN	TYP	MAX	
V _{IH} High-level input voltage		2			V
V _{IL} Low-level input voltage				0.8	V
V _{IK} Input clamp voltage	VCC - MIN, I _{IK} = 10mA			1.5	V
V _{OH} High-level output voltage	VCC - MIN, V _{IH} = 2V, I _{OH} = 3mA	2.4	3.4		V
	VCC - MIN, V _{IH} = 2V, I _{OH} = 0			7	V
	V _{IH} = 0.5V, I _{OH} MAX				V
V _{OL} Low-level output voltage	VCC - MIN, I _{OL} = 12mA			0.4	V
	V _{IH} = 2V, I _{OL} = 20mA			0.5	V
I _{OZH} Output state output current, high-level voltage applied	VCC - MAX, V _O = 2.4V, V _{IH} = 2V			20	mA
I _{OZL} Output state output current, low-level voltage applied	V _{IH} = V _{IH} max, V _O = 0.4V			20	mA
I _I Input current at maximum input voltage	VCC - MAX, V _I = 2V			0.1	mA
I _{OH} High-level output current, any input	VCC - MAX, V _I = 2.4V			20	mA
I _{OL} Low-level output current, any input	VCC - MAX, V _I = 0.4V			0.2	mA
I _{OS} Short-circuit output current @ V _O = 0	VCC - MAX	40		225	mA
	VCC - MAX	AR	13	23	mA
I _{CC} Supply current	Outputs low	LS244	27	46	mA
	Outputs high	LS244	17	42	mA

switching characteristics, VCC 5V, I_A 25C

PARAMETER	TEST CONDITIONS	SN74LS			UNIT
		MIN	TYP	MAX	
t _{PHL} Propagation delay time, low to high level output			8	14	ns
t _{PLH} Propagation delay time, high to low level output	C _L 4pF, P _L 6070		12	18	ns
t _{2L} Output enable time to low level	See Note 7		20	30	ns
t _{2H} Output enable time to high level			15	21	ns
t _{1L} Output disable time from low level	C _L 5pF, P _L 6070		15	25	ns
t _{1H} Output disable time from high level	See Note 7		10	18	ns

† For conditions shown as MIN or MAX use the appropriate value specified under recommended operating conditions.
 ‡ AR typical values are at VCC 5V, I_A 25C.
 § Only more than one output should be driven at a time and duration of the short circuit should not exceed one second.
 || I_{OL} is not tested and voltage wave forms are shown on page 3-11.