



การ์ดอินเตอร์เฟซสัญญาณโทรศัพท์  
TELEPHONE INTERFACE CARD



โดย

นาย สุรชัย วิมลแก้ว

วัน เดือน ปี.....-1.ค.ค.2539.....  
เลขทะเบียน.....0.38.079.....  
เลขเรียกหนังสือ...ท.39๐๑๑...๗845๖

ปริญญานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต  
สาขาเทคโนโลยีโทรคมนาคม  
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง  
ปีการศึกษา 2539

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีก 038079

การ์ดอินเตอร์เฟซสัญญาณโทรศัพท์  
TELEPHONE INTERFACE CARD

โดย

นาย สุรัชย์ วิมลแก้ว 36013272

อาจารย์ที่ปรึกษา

อาจารย์ อุทัย ศรีธีระวิโรจน์

ปริญญาานิพนธ์สำหรับปริญญาวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต

สาขาเทคโนโลยีโทรคมนาคม

คณะวิศวกรรมศาสตร์

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

ปีการศึกษา 2539

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ปริญญาบัตรปีการศึกษา 2539

ภาควิชาเทคนิคอุตสาหกรรม

สาขาเทคโนโลยีโทรคมนาคม

คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

เรื่อง การ์ดอินเตอร์เฟซสัญญาณโทรศัพท์ (TELEPHONE INTERFACE CARD)

ผู้จัดทำ นาย สุรชัย วิมลแก้ว 36013272

อาจารย์ที่ปรึกษา

(อ. อุทัย ศรีธีระวิโรจน์)

# การ์ดอินเตอร์เฟสสัญญาณโทรศัพท์

สุรัช วิมลแก้ว

อาจารย์ที่ปรึกษา อ.อุทัย ศรีธีระวิโรจน์

ปีการศึกษา 2539

## บทคัดย่อ

การ์ดอินเตอร์เฟสสัญญาณโทรศัพท์ เป็นโครงการที่ประดิษฐ์ขึ้นเพื่อใช้ในการเชื่อมต่อเครื่องคอมพิวเตอร์กับระบบโทรศัพท์ เพื่อให้คอมพิวเตอร์สามารถรับข้อมูล และทำงานโดยการควบคุมทางโทรศัพท์ ซึ่งประกอบด้วย วงจรอินเตอร์เฟสกับคอมพิวเตอร์ ใช้ไอซีเบอร์ 8255 วงจรตรวจสอบสัญญาณเรียกโทรศัพท์ ใช้ไอซี MC34012 และ NE555 วงจรตรวจสอบการวางหูและยกหูใช้ไอซีเบอร์ LM567 และวงจรถอดรหัสสัญญาณ DTMF ใช้ไอซีเบอร์ MT8870 ซึ่งการ์ดอินเตอร์เฟสสัญญาณโทรศัพท์นี้จะทำการรับข้อมูล เพื่อส่งให้คอมพิวเตอร์นำไปประมวลผล ซึ่งควบคุมโดยโปรแกรมที่เขียนขึ้นให้เหมาะสมกับงาน และการ์ดนี้ยังสามารถส่งสัญญาณจากคอมพิวเตอร์ออกมาควบคุมอุปกรณ์ภายนอกได้อีกด้วย

# TELEPHONE INTERFACE CARD

Mr. Surachai Wimonkaew

Advisor : Uthai Sriteraviroj

1996

## *Abstract*

Telephone interface card is project, which created to using for interface between micro-computer and telephone. Computer can be received data and controled by telephone. Consist of main card, that install on slot of computer to be media in communication between computer and interface card. This project used IC 8255 in Interface part, IC MC34012 and NE 555 in ringing tone checking part, IC LM567 in hook on-off part and IC MT8870 in Decoder part .

Operation of this project can be coltrollable by computer program which checking data form Telephone interface card then take data to process and present output data to output device

## สารบัญ

บทที่ 1	บทนำ	1
บทที่ 2	ระบบโทรศัพท์	3
	2.1 ระบบโทรศัพท์แบบส่งสัญญาณพัลส์	3
	2.2 ระบบโทรศัพท์แบบส่งสัญญาณคู่	4
	2.2.1 ระบบสัญญาณ DTMF	5
	2.2.2 ข้อดีของระบบ DTMF	7
บทที่ 3	หลักการงานและการออกแบบส่วนต่างๆ	9
	3.1 ส่วนตรวจจับสัญญาณกระดิ่ง	9
	3.1.1 หลักการทำงานของ IC MC34012	9
	3.1.2 หลักการทำงานของ Optocouple	10
	3.1.3 ส่วนประกอบของ IC LM567	11
	3.2 ส่วนโมโนสเตเบิล	13
	3.2.1 การทำงานของ IC NE555	13
	3.3 วงจรแปลงความถี่ของระบบโทร	15
	3.3.1 รายละเอียดและหน้าที่การทำงาน ของ MT8870	16
	3.3.2 ขั้นตอนการทำงาน ของ MT8870	17
	3.3.3 อธิบายคำศัพท์	17
บทที่ 4	หลักการงานและออกแบบ Interface Card โดยใช้ IC 8255	20
	4.1 การใช้งาน 8255	20
	4.1.1 รายละเอียดขาต่างๆ ของ 8255	20
	4.1.2 รีจิสเตอร์ภายใน 8255	21
	4.1.3 การกำหนดโหมดการทำงาน	22
	4.2 รายละเอียดเกี่ยวกับ Slot มาตรฐานของ IBM/PC	24
	4.3 การใช้งาน รีเลย์	27
	4.3.1 คุณสมบัติของรีเลย์	28
บทที่ 5	สรุปและวิจารณ์ผลการทดลอง	30
บรรณานุกรม		
กิตติกรรมประกาศ		
ภาคผนวก		

## บทนำ

ปัจจุบัน เทคโนโลยีการสื่อสารและคอมพิวเตอร์ได้เข้ามามีบทบาท ในชีวิตประจำวันมากขึ้น ไม่  
ว่าจะเป็นทางด้านการศึกษา ทางด้านธุรกิจการค้าขาย ทางอุตสาหกรรม และโดยเฉพาะองค์การต่าง ๆ  
ตั้งแต่ขนาดเล็กไปจนถึงองค์การระหว่างประเทศ จะต้องอาศัยอุปกรณ์การสื่อสาร เช่น โทรศัพท์ โทรเลข  
โทรสาร และคอมพิวเตอร์ เพื่อใช้ในการติดต่อสื่อสาร

ซึ่งมองในจุดหลักก็คือ การใช้งานระบบโทรศัพท์ เพื่อประโยชน์ ในการติดต่อสื่อสารกัน ในระยะ  
ไกลแทนการเดินทางไป ซึ่งนอกจากจะลดภาระในการเดินทาง เวลา ค่าใช้จ่าย แล้วยังเพิ่มความเร็ว  
และสะดวกสบายได้มากขึ้น

ส่วนการใช้งานคอมพิวเตอร์ก็ เพื่อประโยชน์ในการป้องกันข้อมูล ประมวลผลข้อมูล นอกจากนี้  
ที่กล่าวมาแล้ว สิ่งที่ได้เห็นได้ชัด ก็คือ "การค้นหาข้อมูล" และ การนำคอมพิวเตอร์ไปควบคุมระบบต่าง ๆ  
จากประโยชน์ที่กล่าวมาจึงเป็นที่มาของโครงการนี้ โดยระบบของโครงการจะมีลำดับการทำงานหลัก  
ๆ คือ

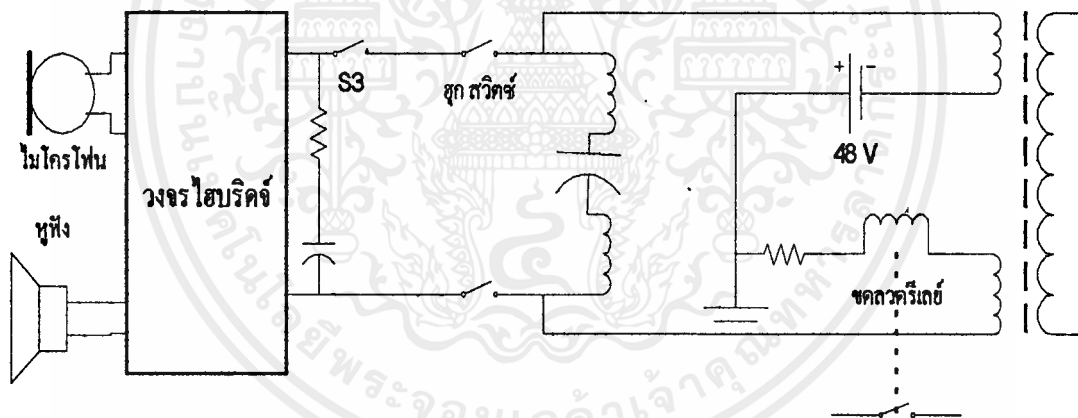
1. ตรวจสอบการโทรเข้าและวางสายของผู้ใช้
2. ถอดรหัสสัญญาณโทรศัพท์
3. เชื่อมต่อสัญญาณเข้ากับคอมพิวเตอร์
4. โปรแกรมนำข้อมูลที่ได้มาประมวลผล
5. คอมพิวเตอร์แสดงผล อาจจะแสดงออกโดย
  - แสดงออกทางจอภาพ
  - ส่งสัญญาณออกมาควบคุมอุปกรณ์
  - ส่งสัญญาณเสียงออกทางลำโพง
  - ส่งงานพิมพ์ทาง Printer

## บทที่ 2

### ระบบโทรศัพท์

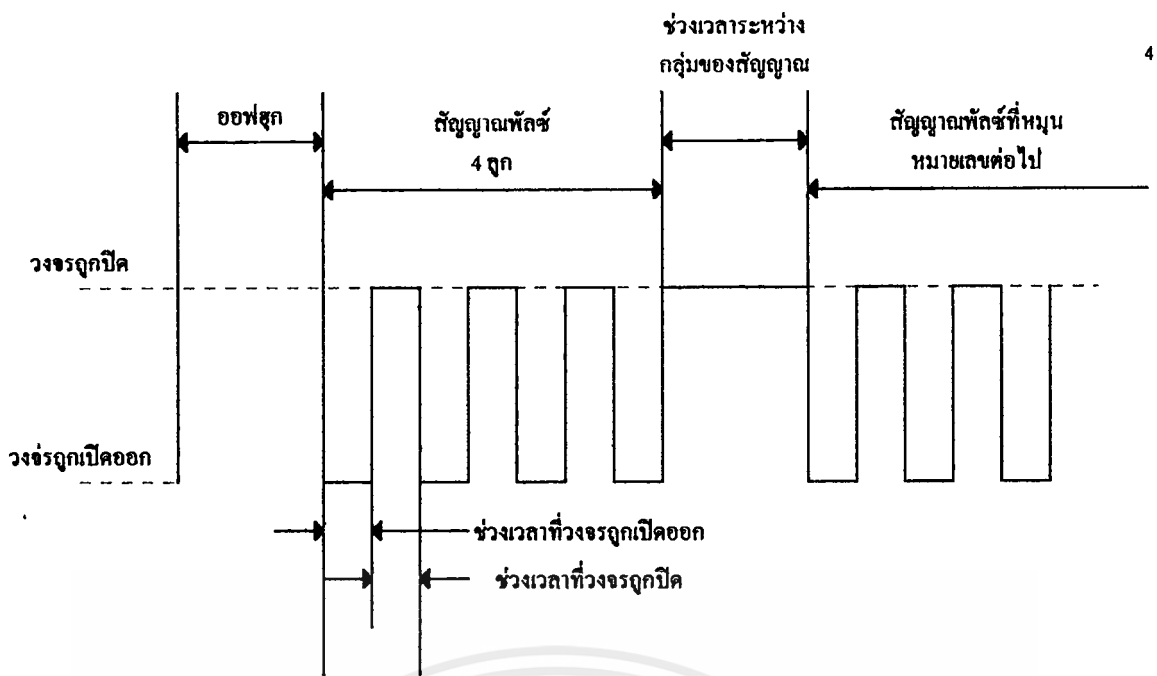
#### 2.1 ระบบโทรศัพท์แบบส่งสัญญาณพัลส์

จากรูปที่ 2.1 เป็นวงจรที่ใช้ส่งหมายเลขโทรศัพท์ในแบบพัลส์ เห็นได้ว่าสวิทช์ S3 จะถูกเปิดวงจรออกเมื่อมีการหมุนหมายเลขโทรศัพท์ เมื่อสวิทช์ S3 ถูกเปิดวงจรออกก็จะไม่มีกระแสไหลผ่านเข้าไปในวงจรส่วนที่อยู่ถัดไปได้ จึงเสมือนว่าเป็น การขัดจังหวะ (interruption) การไหลของกระแส สำหรับจำนวนครั้งที่สวิทช์ S3 ถูกเปิดกระแสจะขึ้นอยู่กับระยะห่างของ เป็นหมุน (dialer) ที่ถูกหมุนไป กับตำแหน่งปกติในขณะที่ไม่มีการหมุนหมายเลขใด ๆ เป็นต้นว่า ถ้าหมุนหมายเลข 4 สวิทช์ S3 ถูกทำให้เปิดออก 4 ครั้ง ซึ่งสวิทช์ S3 จะถูกเปิดวงจรในช่วงที่ปล่อยให้เป็นหมุนกลับสู่ตำแหน่งเดิมเท่านั้น ไม่ได้เกิดขึ้นในระหว่างที่ทำการหมุนหมายเลขอยู่



รูปที่ 2.1 แสดงวงจรหมุนหมายเลขแบบพัลส์อย่างง่าย

รูปที่ 2.2 จะแสดงถึงลักษณะของรูปสัญญาณเมื่อมีการหมุนหมายเลขโทรศัพท์ จากรูปนี้จะเห็นว่าในตอนแรก โทรศัพท์อยู่ในสถานะ On hook คือ หูโทรศัพท์วางอยู่บนที่วางหูโทรศัพท์ตามปกติ ไม่มีกระแสจากชุมสายเข้าสู่โทรศัพท์ แต่เมื่อมีการยกหูโทรศัพท์ขึ้น โทรศัพท์จะอยู่ในสถานะ off hook สุกสวิทช์จะถูกปิดวงจรลง ทำให้มีกระแสไหลครบวงจรได้ และเมื่อมีการหมุนหมายเลข 4 จะทำให้มีการเปิดวงจรออกด้วยสวิทช์ S3 จำนวน 4 ครั้ง ได้รูปสัญญาณตามที่เห็น



รูปที่ 2.2 แสดงไคอะแกรมของเวลาคร่าวๆ ของสัญญาณที่เกิดจากการหมุนหมายเลข 4

ในระบบโทรศัพท์แบบที่ส่งสัญญาณแบบพัลส์นี้ จะถูกกำหนดให้สามารถส่งสัญญาณในอัตรา 10 พัลส์ต่อวินาที (10 pps, 10 pulse per sec) หรือ 20 พัลส์ต่อวินาที (20 pps) และ เพื่อความเข้าใจที่ตรงกันในการพิจารณาสัญญาณที่เกิดขึ้น จึงควรทราบความหมายต่อไปนี้

- อัตราการส่งสัญญาณพัลส์ (pulse rate) = จำนวนพัลส์ที่ถูกส่งออกไปใน 1 วินาที =  $1000/\text{คาบเวลาของสัญญาณพัลส์}$  (เป็นมิลลิวินาที)
- เปอร์เซ็นต์ของการเปิดวงจร (percent break) =  $100 * \text{อัตราส่วนการเปิดวงจร (break ratio)}$  =  $100 * \text{ช่วงเวลาที่วงจรถูกเปิดออก/คาบของสัญญาณพัลส์}$
- ช่วงเวลาระหว่างกลุ่มของสัญญาณ (interdigit jinterval) ถูกกำหนดให้มีค่าอย่างต่ำ 700 มิลลิวินาที

## 2.2 ระบบโทรศัพท์แบบส่งสัญญาณความถี่คู่

ระบบโทรศัพท์แบบเก่าที่มีใช้อยู่โดยทั่วไปนั้น ไม่ว่าจะเป็นแบบ Strowger หรือ ระบบ ครอสบาร์ การต่อโทรศัพท์จากผู้เข้าไปยังอีกเลขหมายหนึ่งนั้น ยังอาศัยการหมุนหน้าปัทม์เพื่อทำการส่งพัลส์ให้สวิทช์ทำงาน การส่งพัลส์ยังคงใช้อยู่ทั้งระบบ 10 pps หรือ 20 pps (ในปัจจุบันระบบ 10 pps ไม่ได้รับการรับรองในความถูกต้องระหว่างการส่งข้อมูล)

วงการโทรศัพท์ได้พัฒนาไปอย่างรวดเร็วมาก จากการใช้ระบบ mechanics, relay จนถึงระบบ common control ซึ่งเป็นระบบกึ่ง electronics จนถึงระบบ electronic ฉะนั้นตัวเครื่องโทรศัพท์ก็ได้รับการเอกลาเป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นอนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งยังมีให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

พัฒนาตามไปด้วย เพื่อให้ผู้ใช้ได้รับความสะดวกสบายมากยิ่งขึ้น จากเดิมที่เป็นแบบหมุนหน้าปัทม์ ก็เปลี่ยนเป็นการกดปุ่มแทน การกดปุ่มก็เพื่อจะส่งความถี่ออกไป ซึ่งเป็นสัญญาณ multi frequency signal การที่เราใช้วิธีนี้ก็เพื่อ

- ลดเวลาในการหมุนหน้าปัทม์ลง
- ส่งเลขหมายได้ง่ายขึ้นเพียงการกดปุ่ม
- มีความผิดพลาดในการส่งเลขหมายน้อยลง
- สามารถที่จะเพิ่มปุ่มอื่น ๆ นอกจากที่มีอยู่แล้ว เพื่อใช้งานอย่างอื่นได้ด้วย
- ใช้ความถี่ในระดับคลื่นเสียง

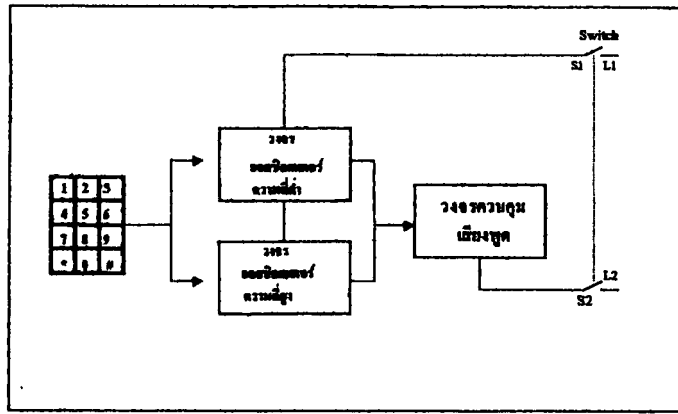
ระบบนี้เป็นระบบการส่งสัญญาณอีกแบบหนึ่ง ซึ่งจะพบได้มากกว่าในระบบการส่งแบบพัลซ์ ระบบนี้มีชื่อย่อว่า DTMF (Dual Tone Multi Frequency) มีวิธีการส่งหมายเลขของผู้ที่ต้องการจะติดต่อ โดยการส่งสัญญาณความถี่ 2 ความถี่มอดคูเลทไป ความถี่นี้อยู่ในย่านความถี่เสียงพูด (0-4 กิโลเฮิร์ตซ์) กลุ่มความถี่ต่ำกว่าจะเป็นของแนว ส่วนกลุ่มความถี่สูงกว่าจะเป็นของแนวค่าต่าง ๆ ของความถี่ได้แสดงไว้ในตารางที่ 2.1

ความถี่ (Hz)	รหัสหรือหมายเลข			
679	1	2	3	A
770	4	5	6	B
852	7	8	9	C
941	*	0	#	D
ความถี่ (Hz)	1209	1336	1477	1633

ตารางที่ 2.1 แสดงความถี่ต่างๆ ที่ใช้ในระบบ DTMF

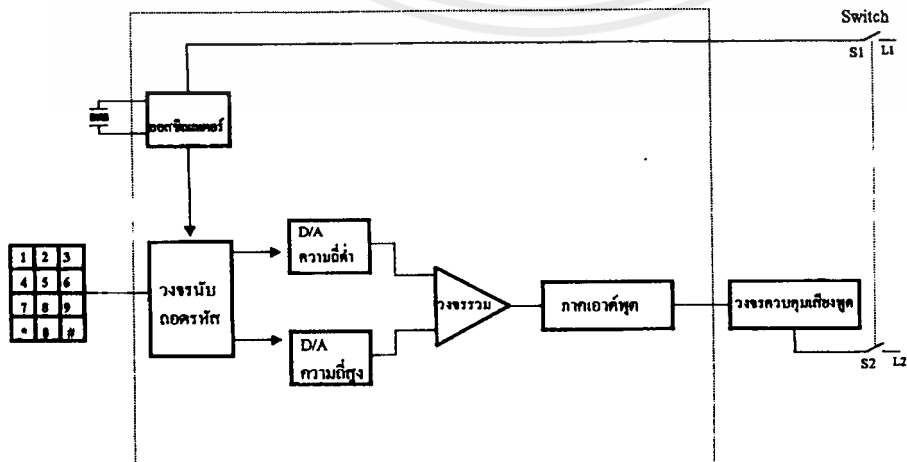
### 2.2.1 ระบบสัญญาณ DTMF

การส่งสัญญาณแบบ DTMF ด้วยการใช้อิซีสสำเร็จรูปในปัจจุบันจะเหมาะสมกว่าการนำอุปกรณ์มาต่อกันเพื่อทำการผลิตความถี่ต่าง ๆ ของเลขหมายที่ต้องการจะติดต่อ หลักการของอิซีสจำพวกนี้ก็ใช้หลักการเดิม คือ การนำความถี่ที่แตกต่างกัน 2 ความถี่ที่เกิดจากการกดปุ่มหมายเลขโทรศัพท์มอดคูเลทกัน แล้วส่งไปยังชุมสายต่อไป



รูปที่ 2.3 แสดงบล็อกไดอะแกรมของระบบ DTMF แบบเก่า

ในรูปที่ 2.3 เป็นบล็อกไดอะแกรมของการส่งสัญญาณแบบ DTMF ซึ่งในระบบนี้ยังคงต้องใช้ อุปกรณ์พาสซีฟ (passive elements) ในการวงจรออสซิลเลเตอร์ ซึ่งแน่นอนปัญหาที่จะพบในวงจรที่ใช้ อุปกรณ์เหล่านี้ คือ ความคลาดเคลื่อนเนื่องจากสภาวะแวดล้อมที่เปลี่ยนแปลงไปตลอดจนอายุการใช้งาน ซึ่งผลที่ตามมาคือความถี่ที่ผลิตออกมาข้อมเปลี่ยนแปลงความถี่ไป ด้วยผลสุดท้ายก็จะทำให้ชุมสายเกิดการ ทำงานผิดพลาดในการติดต่อกันผู้ที่ถูกเรียกใช้ ดังนั้นการสร้างไอซีสำเร็จรูปมาใช้แทนอุปกรณ์พาสซีฟ ข้อมที่จะแก้ไขปัญหานี้ได้ในระดับหนึ่ง ใน รูปที่ 2.4 เป็นบล็อกไดอะแกรมของไอซีที่นำมาใช้สร้าง สัญญาณในระบบ DTMF ซึ่งวงจรภายในจะประกอบด้วย วงจรนับและถอดรหัส (counter and Decoder) ซึ่งก็จะแยกแยะว่าการกดหมายเลขแต่ละครั้งจะตรงกับตำแหน่งใดบ้างในแต่ละ แถวหรือแนว เมื่อทำการ ถอดรหัสจากการกดได้แล้ว จะนำค่าในแถวและแนวไปหารจากค่าความถี่ตัด สัญญาณที่ออกจากวงจร นับและถอดรหัสก็จะออกมาเป็นสัญญาณดิจิทัล 2 สัญญาณที่มีความถี่แตกต่างกัน หลังจากนั้นก็นำ สัญญาณทั้ง 2 ไปผ่านวงจรแปลงสัญญาณดิจิทัลไปเป็นอะนาล็อก (D/A converter และนำมารวมกันโดยการ นำไปผ่านวงจรรวมและขยายสัญญาณ (summing amplifier แล้วจึงถูกส่งผ่านต่อไปยังวงจรควบคุมเสียง พูด (speech network) และผ่านต่อไปยังชุมสายโทรศัพท์ในที่สุด



รูปที่ 2.4 เป็นบล็อก ไดอะแกรมโดยทั่วไปของ ไอซีที่สร้างสัญญาณ DTMF ไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### 2.2.2 ข้อดีของระบบ DTMF เมื่อเทียบกับระบบพัลส์

ในการส่งสัญญาณแบบพัลส์ 1 ลูก ใช้เวลาอย่างน้อย 100 มิลลิวินาที (60 มิลลิวินาทีในช่วงการเปิดวงจร และ 40 มิลลิวินาทีในช่วงการปิดวงจร) และยังต้องมีช่วงเวลาที่แยกสัญญาณแต่ละกลุ่มออกจากกันอีกอย่างน้อย 700 มิลลิวินาที ดังนั้นถ้าหมายเลขที่ต้องการติดต่อมีความยาวมากขึ้นเท่าใด ย่อมจะต้องเสียเวลาในการส่งสัญญาณมากขึ้นเท่านั้น ยกตัวอย่างเช่น ในการส่งสัญญาณ 555-5555 ใช้เวลาในการส่ง

$$= 5(\text{พัลส์/มิลลิวินาที}) * 1000 (\text{มิลลิวินาที/พัลส์}) * 7 (\text{หมายเลข})$$

$$= 3.5 \text{ วินาที}$$

ระยะเวลาของช่องว่างระหว่างกลุ่มสัญญาณ

$$= 700 (\text{มิลลิวินาที}) * 6$$

$$= 4.2 \text{ วินาที}$$

ดังนั้นจะใช้เวลาในการส่งทั้งหมด

$$= 3.5 + 4.2 \text{ วินาที}$$

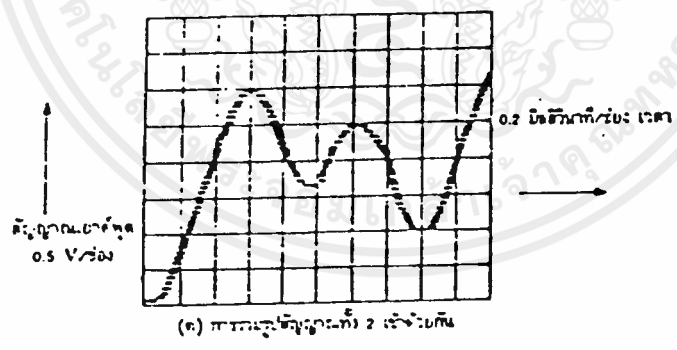
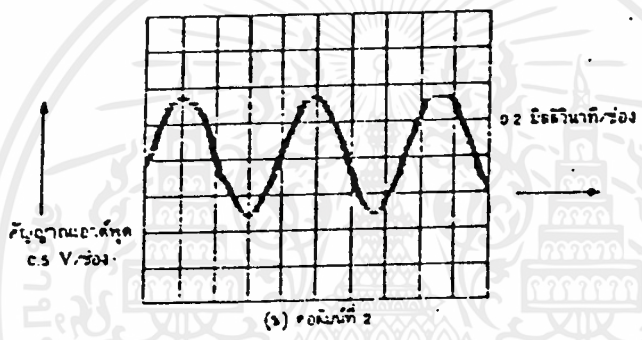
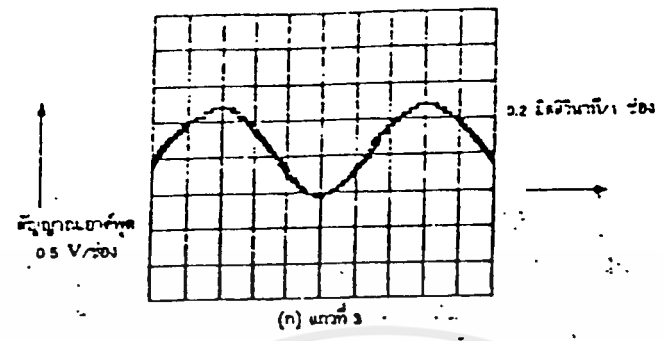
$$= 7.7 \text{ วินาที}$$

แต่ถ้าเป็นโทรศัพท์ที่ใช้การส่งระบบ DTMF จะใช้เวลาเท่ากับ

$$= 7 * 100 \text{ มิลลิวินาที}$$

$$= 0.7 \text{ วินาที}$$

ดังนั้นจะเห็นได้ชัดเจนว่าข้อดีของระบบ DTMF คือ จะสามารถประหยัดเวลาในการส่งหมายเลขไปยังชุมสายได้มากกว่าระบบพัลส์ สามารถใช้วงจรที่เป็นโซลิตสเตทได้ ทำให้เกิดความประหยัดและสะดวก ซึ่งเป็นผลให้ชุมสายใช้อุปกรณ์หน่วยความจำภายในชุมสายได้อย่างมีประสิทธิภาพมากขึ้นตามไปด้วย นอกจากนี้ยังสามารถนำไปเชื่อมต่อกับอุปกรณ์ภายในชุมสายได้อย่างมีประสิทธิภาพ



รูปที่ 2.5 แสดงสัญญาณของระบบ DTMF เมื่อมีการกดปุ่มหมายเลข 8

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### บทที่ 3

## หลักการงานและการออกแบบส่วนต่างๆ

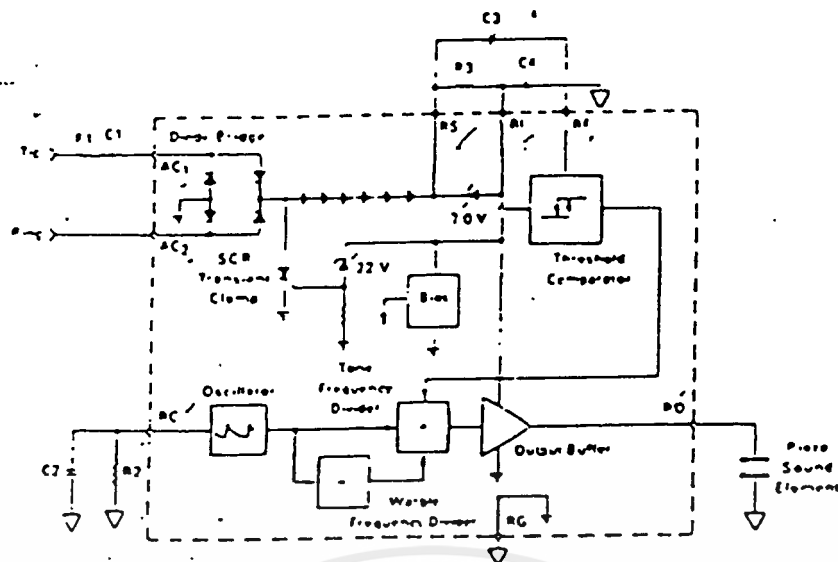
### ส่วนตรวจจับสัญญาณกระดิ่ง

เป็นส่วนที่ใช้สำหรับตรวจจับสัญญาณกระดิ่งที่มาตามสาย ในขณะที่มีผู้โทรเข้ามาอาศัยหลักพื้นฐานของสัญญาณโทรศัพท์ คือ ในขณะที่สายว่าง คู่สายโทรศัพท์จะมีแรงดันประมาณ 48 โวลต์ ซึ่งจ่ายมาจากชุมสายโทรศัพท์ และเมื่อมีผู้เรียกเลขหมายเข้ามาทางชุมสายจะจ่ายสัญญาณกระดิ่งมาเป็นแรงดันกระแสสลับที่มีแรงดันประมาณ 100 Vc-c ส่วนตรวจจับสัญญาณจะให้พัลส์ออกมาเมื่อมีกระดิ่งเข้ามา

#### หลักการทำงานของ IC MC34012

สัญญาณเรียกจากคู่สายโทรศัพท์ภายนอก ซึ่งมีลักษณะเป็นสัญญาณไฟฟ้าสลับขนาด 100 โวลต์จะถูกนำมาผ่านวงจรเรียกว่า (Full Wave Diode Budge) ทางขา AC1 และ AC2 ของ IC MC3412 (Telephone Tone Ringing) โดยมี R1 ทำหน้าที่ควบคุมอินพุตอิมพีแดนซ์และจำกัดกระแสทรานเซียนต์จากสายโทรศัพท์ และ C1 ทำหน้าที่ควบคุมอินพุตอิมพีแดนซ์ที่มีความถี่ต่ำ C นี้ได้ไฟเลี้ยงมาจากการเรกติไฟร์สัญญาณ AC ที่ป้อนเข้ามาทาง AC1 และ AC2 และจะทำให้กำเนิดความถี่  $f_c$  ที่ถูกกำหนดโดย R2 และ C2 ที่ต่อเข้าที่ขา R2 โดย  $f_c$  จะมีค่าตั้งแต่ 1.0 KHz ถึง 10 KHz ขึ้นอยู่กับการเลือกใช้อุปกรณ์ ในที่นี้  $f_c$  มีค่า 4 KHz และทำให้มีสัญญาณเอาต์พุตที่ขา tone Ringer output (Ro มีขนาด  $f_c/4$  ถึง  $f_c/5$  Hz (ประมาณ 800-1000 Hz) 20 V

สำหรับความต้านทาน R3 ในวงจรจะเป็นตัวกำหนดตัวแอมพลิจูดของสัญญาณ Ringing ซึ่งเป็นสัญญาณเอาต์พุตออกที่ Ro โดยจะเริ่มจากสัญญาณที่เรกติไฟร์จากบริดจ์ไดโอดที่ขา AC1 และ AC2 จะทำให้เกิดค่ากระแสค่าหนึ่งที่ไหลผ่าน R3 จะถูกกรองโดย C3 ณ จุดอินพุตที่เข้าสู่วงจร Threshold เมื่อโวลต์แดงที่ตกคร่อม C3 มีค่าเกิน 1.7 โวลต์ จะทำให้ (Threshold comparator) อินาเบิลสัญญาณ Tone Ringing ออกมา ค่า Line Transfer ที่เกิดจากการหมุนโทรศัพท์ที่ขาริจ C3 จะยังมีค่าไม่มากพอที่ทำให้เกิดสัญญาณ Tone Gen ออกมา ส่วน C4 จะทำหน้าที่กรองไฟเลี้ยงให้วงจร Tone Generator สัญญาณเอาต์พุตที่ขา Ro จะถูกเรียงทิสกระแสโดยไดโอดบริดจ์แล้วส่งสัญญาณให้ออปโตคัปเปิลเลอร์ (Opto Coupler) เปลี่ยนเป็นสถานะของลอจิกส่งให้ไมโครโปรเซสเซอร์ทราบ โดยถ้ามีสัญญาณเรียกจะให้ค่าทางสถานะลอจิกเป็น "1" แต่ถ้าไม่มีสัญญาณเรียกจะส่งสถานะลอจิก "0" ออกไป



รูปที่ 3.1 บล็อกโคอะแกรมภายในไอซี MC34012

หลักการทำงานของ OPTOCOUPLE

การนำเอาออปโตคัปเปลอร์เข้ามาใช้วงจร ก็เพื่อจุดประสงค์ในการแยกส่วนของแรงดันไฟสูงที่เกิดจากสายโทรศัพท์ซึ่งมีค่าประมาณ 200 Vac ในขณะที่มีสัญญาณกริ่งดังเข้ามาให้เชื่อมต่อกับวงจรที่มีระดับไฟเลี้ยงขนาด 5 Vcc ซึ่งตัวออปโตคัปเปลอร์นี้จะมีควมสำคัญอย่างยิ่งที่จะต้องนำมาใช้ในงานเพื่อให้วงจรที่มีระดับแรงดันต่างกันมาก สามารถทำงานร่วมกันได้ ในส่วนของวงจรนี้ใช้ออปโตคัปเปลอร์ เบอร์ 4N25

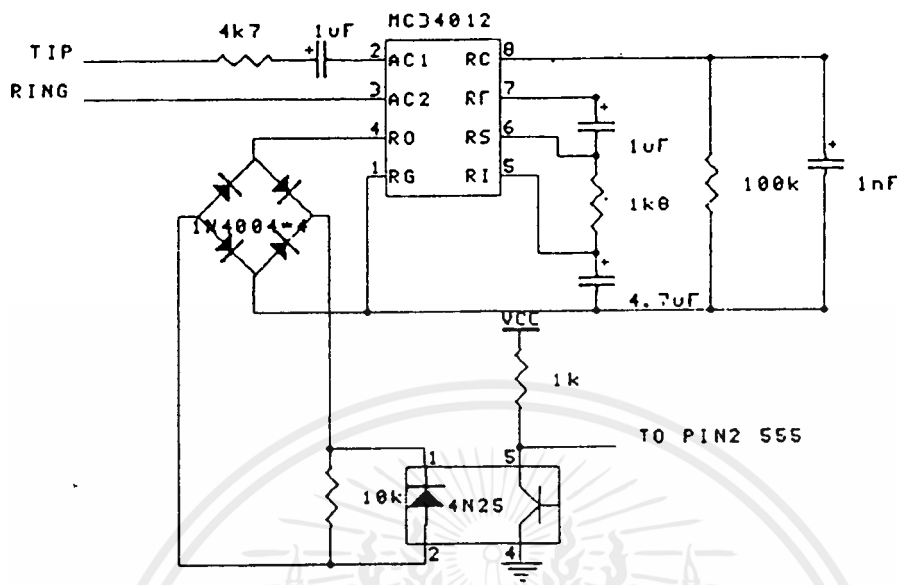
สำหรับรายละเอียดของ 4N25 เป็นดังนี้

- วงจรมีโครงสร้างคล้ายกับ TTL มาตรฐาน
- ใช้ GaAS ไดโอดซึ่งเปล่งแสงอินฟราเรด ไปยัง Silicon NPN Phototransister
- การแปลง (Transfer) ของไฟกระแสตรงที่มีค่าสูง
- สามารถแยกวงจรที่มีระดับความดันที่ต่างกันได้ถึง + 25 KV
- ความเร็วในการสวิตซ์ซิงค์สูง โดยมีค่า

Rise time (tr) = 2 uSec

Fall time (tf) = 2 uSec

**วงจร DETECT RINGING**



รูปที่ 3.2 แสดงวงจร Detect Ringing

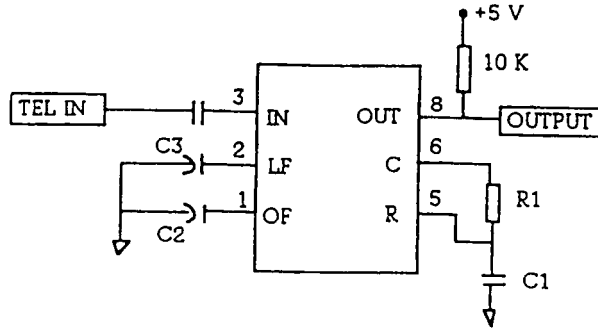
- สัญญาณโทรศัพท์จะเข้าที่ขา 2 และ 3 เพื่อเป็นการเปลี่ยนสัญญาณที่ได้มาเป็นสัญญาณระดับต่ำ โดย IC MC34012
- เอาท์พุท จะเป็นสัญญาณระดับต่ำ โดยจะอยู่ที่ 1 และ 4 ซึ่งจะออกมาเป็นรูป PLUS โดยมีขนาด 20 โวลท์ 1000 เฮิรตซ์ เรียกว่าสัญญาณ TONE RINGER และนำสัญญาณนี้ไปให้แก่ OPTO-COUPLE 4N25 ซึ่งจะรับสัญญาณจาก MC34012 แล้วทำให้เปิดสวิทช์ของ Transister ทำให้กระแสไหล เกิดสัญญาณถอจิก ขนาด "1" เมื่อมีสัญญาณมาและเป็น "0" เมื่อไม่มีสัญญาณจาก MC 34012 แล้วส่ง OUTPUT ไปยังส่วน MONO-STABLE

**ส่วนประกอบของ IC LM567**

เป็นวงจร Phase Lock Loop คือ เป็นไอซีทำให้สัญญาณ OUTPUT เป็น Low เมื่อความถี่ INPUT มีค่าเท่ากับความถี่ศูนย์กลาง (fo) โดยสามารถตั้งความถี่ศูนย์กลาง และ Bandwidth เราสามารถตรวจจับความถี่ได้ตั้งแต่ 0.01 Hz - 500 kHz โดยมี Diagram ดังรูป

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้





รูปที่ 3.4 วงจรของ IC LM567 ที่ใช้ในโครงการนี้

ซึ่งได้ออกแบบค่าต่างๆที่ใช้งาน ดังนี้

- ค่าความถี่ศูนย์กลาง ( $f_0$ ) =  $1/1.1R_1C_1$

$$f_0 = 400 \text{ Hz}$$

$$C_1 = 0.47 \mu\text{F}$$

$$R_1 \cong 5 \text{ K}\Omega$$

- ค่า C ที่ขา 2 (Loop Filter)

$$C_2 = n / f_0 \text{ ซึ่ง } 500 < n < 62000$$

$$C_2 = 2.2 \mu\text{F}$$

- ค่า C ที่ขา 1 (Output Filter)

$$C_3 = 2C_2$$

$$C_3 \cong 4.7 \mu\text{F}$$

## ส่วนโมโนสเตเบิล

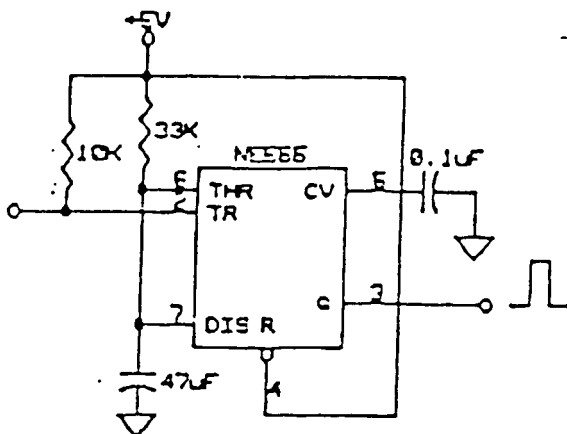
### การทำงานของ IC NE555

เป็นวงจรที่เชื่อมต่อกับ 567 เพื่อเป็นการทำให้สัญญาณเรียบขึ้น ซึ่งรายละเอียดได้กล่าวมาแล้วข้างต้น

### ค่าที่นำมาใช้งาน

ค่าของความต้านทานที่ขา DI<sub>s</sub> และตัวเก็บประจุที่ขา THR เป็นตัวกำหนด

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 3.5 วงจรโมโนสเตเบิลที่ใช้ในโครงการ

ความกว้างของพัลส์ (Pulse) โดยมีค่า

$$t = 1.1RC$$

- จับสัญญาณจากสายนอก

$$t \cong 1 \text{ Sec}$$

- จับสัญญาณจาก PABX

$$t \cong 0.1 \text{ Sec}$$

- OUTPUT FILTER เป็นขาที่ใช้ใส่ C เพื่อเป็นตัวกรองสัญญาณที่จะส่งออกไปโดยค่า C จะกำหนดได้ดังนี้

$$C_3 = 2C$$

โดย  $C_3 =$  ค่า C ที่ขา 1

$C_2 =$  ค่า C ที่ขา 2

- LOOP FILTER เป็นขาที่ใช้ใส่ C เพื่อเป็นตัวกรองสัญญาณที่จะรับเข้ามาโดยค่า C จะกำหนดได้ดังนี้

$$C_2 = n / f_0$$

ซึ่ง  $1,300 < n < 52.00$

$f_0 =$  ค่าความถี่ศูนย์กลาง

- INPUT เป็นขาซึ่งใช้สัญญาณความถี่เพื่อนำมาเปรียบเทียบกับความถี่ศูนย์กลาง

- V+ ไฟเลี้ยงบวก มีค่าได้ดังนี้

$$4.75 < V+ < 9$$

- TIMING REGISTER เป็นขาที่ใช้กำหนดความถี่ศูนย์กลางร่วมกับขา TIMING CAPACITOR

หรือ ขา 6

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

- TIMING CAPACITOR เป็นขาที่ใช้กำหนดความถี่ศูนย์กลาง โดยจะกำหนดค่าได้ดังนี้

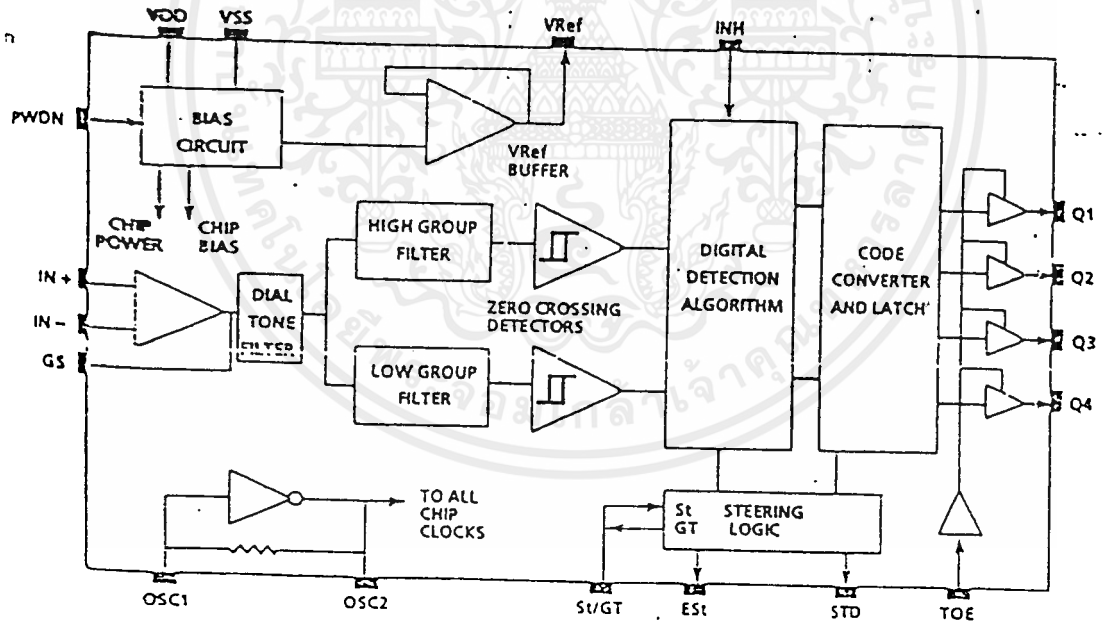
$$f_0 = 1 / 1.1(R1C1)$$

- GND ขา Ground ของ IC

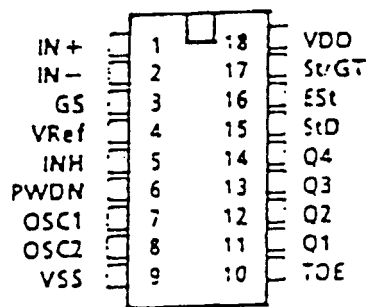
- OUTPUT เป็นขาเอาท์พุท ที่จะส่ง GND ออกมาเมื่อสัญญาณ INPUT มีค่าความถี่เท่ากับ ค่าความถี่ศูนย์กลาง

วงจรแปลงความถี่ของระบบ โทน (TONE) ของโทรศัพท์เป็นตัวเลขฐานสอง 4 บิต

เนื่องจากโครงการชิ้นนี้ต้องการติดต่อกันระหว่างคอมพิวเตอร์และในการที่ ผู้ใช้จะติดต่อกับ เครื่องคอมพิวเตอร์ จึงต้องทำการส่งผ่านทาง ปุ่มโทรศัพท์ โดยที่เราสามารถใช้ IC 8870 เป็นตัวที่ทำการถอดรหัส ให้กลายเป็นตัวเลขฐานสอง 4 บิต



รูปที่ 3.6 แสดงบล็อกไดอะแกรมภายในของ IC MT8870



รูปที่ 3.7 ลักษณะขาสัญญาณต่างๆของ IC MT8870

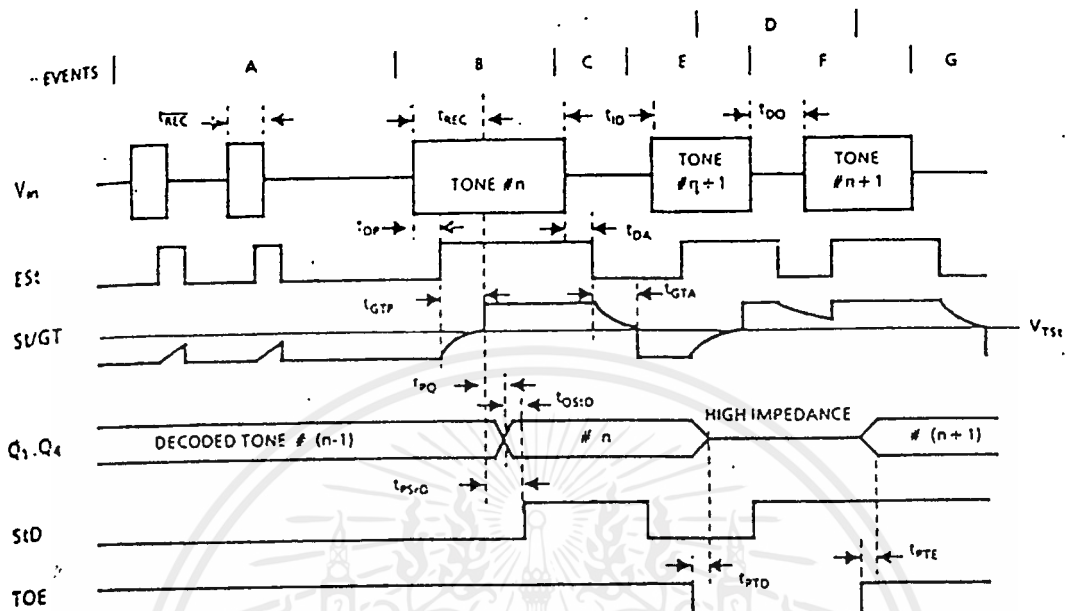
การทำงานภายใน MT8870 มีส่วนสำคัญ 5 ส่วน ดังนี้

1. ภาคกรองความถี่ (filter section)
2. ภาคถอดรหัส (decoder section)
3. ภาคตรวจสอบสัญญาณ (steering circuit)
4. ภาคขยายสัญญาณความแตกต่าง (diferential input)
5. ภาคกำเนิดความถี่ (oscillator)

รายละเอียด และหน้าที่การทำงานของแต่ละขา

- IN+      อินอนอินเวอร์ตติ้งออปแอมป์อินพุต (Non inverting)
- IN-      อินเวอร์ตติ้งออปแอมป์อินพุต (Inverting)
- GS      เป็นขาที่ Feedback จากเอาต์พุต ให้ผู้ใช้ได้เชื่อมตัวความต้านทานเพื่อเลือกค่า Gain ได้ตามต้องการ
- V<sub>REF</sub>      ค่าความต่างศักย์เปรียบเทียบกับที่เอาต์พุต ปกติมีค่า V<sub>DD</sub>/2
- INH      ถ้าให้ขานี้เป็น high จะไม่มีการถอดรหัส A.B.C.D ที่ปรากฏอยู่บนแป้นโทรศัพท์
- PWDN      ถ้าให้ขานี้เป็น high จะหยุดการทำงานของไอซีเบอร์นี้
- OSC1      อินพุตของสัญญาณนาฬิกา
- OSC2      เอาต์พุตของสัญญาณนาฬิกา โดยใช้กับผลึก (Crystal) ที่มีความถี่ 3.5795 Mhz ต่อเข้าระหว่าง osc1 และ osc2
- Std      Delay Steening Output ให้ค่าลอจิกเป็น 1 เมื่อมีข้อมูลระดับแรงดัน
- EST/ Early      Steering Output จะให้ค่าลอจิก 1 เมื่อข้อมูลถูกต้องและ ถ้าเป็น 0 จะไม่สัญญาณผ่านมา
- ST/GT      Steering input/time output (bi-direction) ทำหน้าที่ส่งสัญญาณควบคุมวงจร RC ภายนอกเพื่อควบคุมไทม์
- V<sub>DD</sub>      ไฟเลี้ยงบวก

- Vdd... ไฟเลี้ยงบวก



รูปที่ 3.8 ไทม์มิ่งไดอะแกรมของไอซีเบอร์ MT8870

ขั้นตอนการทำงาน

- A - ตรวจพบความถี่เข้ามา แต่คาบเวลาไม่ถูกต้อง เอาท์พุท ไม่เปลี่ยน
- B - ความถี่ #n ช่วงห่างถูกต้อง เอาท์พุทยังคงแลทซ์อยู่ จนถึงความถี่ใหม่ที่ถูกต้อง
- C - จบความถี่ #n ช่วงห่างถูกต้อง เอาท์พุทยังคงแลทซ์อยู่ จนกว่าจะได้รับความถี่ที่ถูกต้องใหม่
- D - เอาท์พุทเปลี่ยนเป็น ไฮอิมพีแดนซ์
- E - ความถี่ #n+1 ถูกตรวจพบคาบความถี่ถูกต้องความถี่ถูกลอกรหัสและแลตซ์ไว้
- F - ความถี่ #n+1 หายไป ช่วงห่างไม่ถูกต้อง เอาท์พุทยังคงแลทซ์อยู่
- G - จบความถี่ #n+1 ช่วงห่างถูกต้อง เอาท์พุทยังคงแลทซ์อยู่ จนถึงความถี่ใหม่ที่ถูกต้อง

อธิบายคำศัพท์

Vin - สัญญาณความถี่ DTMF ที่เข้ามา

Est - Early Steering Output ใช้แสดงความถี่ที่ถูกต้อง

St/Gt - Steering input/Guard time output สำหรับต่อกับ RC ภายนอก

o1-o4 - เอาท์พุท BCD ขนาด 4 บิต

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

StD - Delayed Steering output ใช้แสดงว่าความถี่ที่ได้รับหรือหายไป มีคาบเวลาตามที่กำหนด เพื่อแสดงความถูกต้องของสัญญาณ

TOE - Tone Output Enable (input) ใช้ควบคุม ๐1-๐4 ให้เป็นไฮอิมพีแดนซ์

$t_{REC}$  - คาบเวลานานสุดที่ตรวจพบความถี่ DTMF แล้วยังไม่ถูกต้อง

$t_{REC}$  - คาบเวลาสั้นสุดที่ต้องการเพื่อแสดงว่าสัญญาณถูกต้อง

$t_D$  - เวลาสั้นสุดระหว่างสัญญาณ DTMF ที่ถูกต้อง 2 สัญญาณ

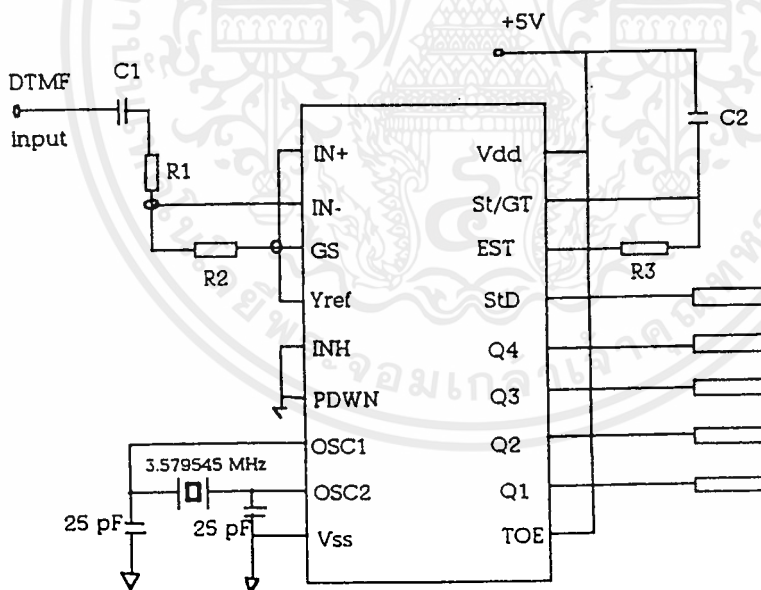
$t_{D0}$  - เวลานานสุดที่ยอมให้สัญญาณหายไปได้ในคาบเวลาความถี่ที่ถูกต้อง

$t_{DP}$  - เวลาที่ใช้ในการตรวจพบสัญญาณความถี่ DTMF ที่ถูกต้อง

$t_{DA}$  - เวลาที่ใช้ในการตรวจการหายไปของสัญญาณความถี่ DTMF ที่ถูกต้อง

$t_{GTP}$  - การ์ดใหม่ของการปรากฏความถี่ DTMF

$t_{GTA}$  - การ์ดใหม่ของการหายไปของความถี่ DTMF



รูปที่ 3.9 วงจรถอดรหัสสัญญาณ DTMF เป็นเลขฐานสองขนาด 4 บิตที่ใช้ในโครงการนี้

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



F <sub>LOW</sub>	F <sub>HIGH</sub>	No	TOE	Q4	Q3	Q2	Q1
697	1209	1	H	0	0	0	1
697	1336	2	H	0	0	1	0
697	1477	3	H	0	0	1	1
770	1209	4	H	0	1	0	0
770	1336	5	H	0	1	0	1
770	1477	6	H	0	1	1	0
852	1209	7	H	0	1	1	1
852	1336	8	H	1	0	0	0
852	1477	9	H	1	0	0	1
941	1209	0	H	1	0	1	0
941	1336	*	H	1	0	1	1
941	1477	#	H	1	1	0	0
697	1633	A	H	1	1	0	1
770	1633	B	H	1	1	1	0
852	1633	C	H	1	1	1	1
941	1633	D	H	0	0	0	0
-	-	Any	L	Z	Z	Z	Z

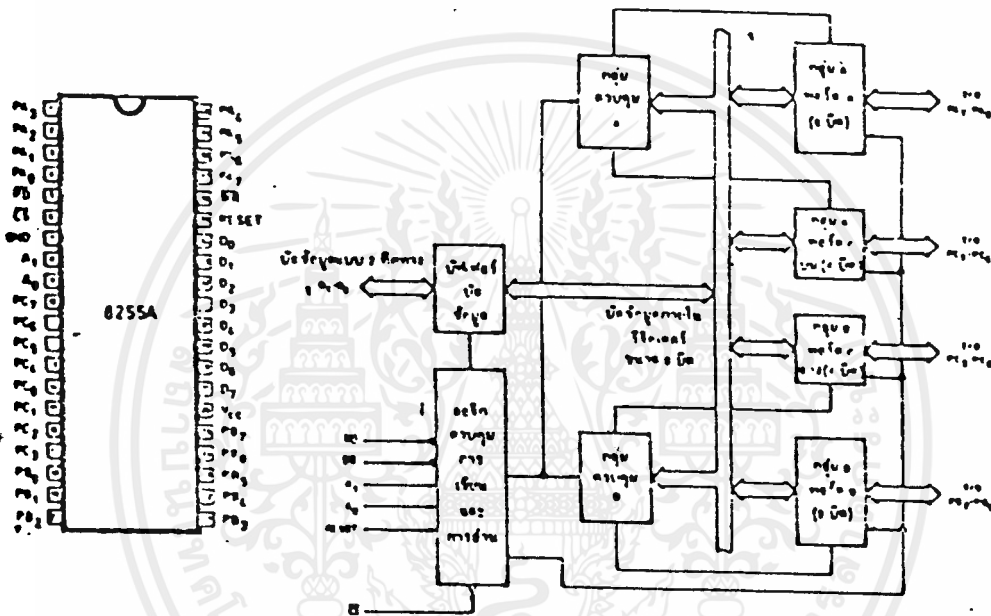
ตาราง 3.1 แสดงความถี่ค่าต่างๆที่ถูก Decode ออกมาได้

### บทที่ 4

## หลักการงานและการออกแบบ Interface Card โดยใช้ IC 8255

### การใช้งาน 8255

8255 เป็นไอซีที่มี 40 ขา ได้รับการออกแบบมาให้มีสัญญาณเชื่อมต่อกับ 8088 การเรียกพอร์ทของ 8255 จะเรียกพอร์ทต่าง ๆ ว่า พอร์ท A พอร์ท B และ พอร์ท C โดยในพอร์ท C จะแยกเป็น 2 ส่วน คือ พอร์ทล่างจำนวน 4 บิต และพอร์ทบนอีก 4 พอร์ท พอร์ททุกพอร์ทเป็นทั้งอินพุตและเอาต์พุต



รูปที่ 4.1 แสดงขาของ 8255 และ บล็อกโคะแกรมภายใน

จากรูปเป็นแผนผังภายในของ ไอซีและการจัดวางของขาไอซี 8255 การทำงานของวงจรจะใช้สัญญาณควบคุมจาก ไมโคร โปรเซสเซอร์มาควบคุมการทำงาน โดยไมโคร โปรเซสเซอร์จะส่งคำสั่งมาโปรแกรมการทำงาน หรือกำหนดรูปแบบของพอร์ทให้เป็นอินพุตเอาต์พุตได้

#### 4.1 ขาดัง ๆ ของ 8255

ขาทั้ง 40 ขา ของ 8255 จะประกอบด้วย

- DO-D7 เป็นขาที่ข้อมูลทั้งอินพุตและเอาต์พุต ต้องผ่านเข้าออก จะต่อเข้ากับบัสของ ไมโคร โปรเซสเซอร์ เพื่อให้สามารถอ่านเขียนข้อมูลจากพอร์ทเหล่านี้ได้
- CS ขานี้เป็นขาสัญญาณอินพุตที่จะรับสัญญาณภายนอกเพื่อเลือกชิป 8255 เพื่อให้ไมโครโปรเซสเซอร์ สามารถเขียนหรืออ่านข้อมูลจากพอร์ทได้

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

- RD เป็นสัญญาณอินพุตที่ต้องส่งมาจากชิพยู เมื่อสัญญาณที่ขานี้เป็น 0 และสัญญาณที่ CS เป็น "0" ด้วย 8255 จะให้ชิพยูอ่านข้อมูลจากบัสในขณะที่พอร์ทเป็นอินพุท
- WR เป็นสัญญาณการเขียน จะแอดทึบเพื่อสัญญาณ WR และสัญญาณ CS เป็น "0" สัญญาณนี้จะมาจากชิพยูเมื่อต้องการเขียนข้อมูลลงพอร์ทที่กำหนด
- A0-A1 ลอจิกของสัญญาณทั้งสองจะถอดรหัสออกเป็น 4 รหัส เพื่อกำหนดรีจิสเตอร์ภายในที่เชื่อมต่อกับพอร์ทอินพุทเอาต์พุทของ 8255
- RESET เป็นสัญญาณที่ส่งมาจากภายนอกเข้ามาทำการรีเซ็ต 8255 เพื่อเคลียสถานะต่าง ๆ ของ 8255
- PA0-PA7 เป็นสายสัญญาณที่เป็นพอร์ทของ 8255 ที่ชื่อพอร์ท A การเลือกพอร์ทที่เลือกโดยสัญญาณ แอดเดรส A0-A1
- PB0-PB7 เป็นสายสัญญาณที่เป็นพอร์ทของ 8255 ที่ชื่อพอร์ท B การเลือกพอร์ทที่เลือกสัญญาณแอดเดรส A0-A1
- PC0-PC7 เป็นสายสัญญาณที่เป็นพอร์ทของ 8255 ที่ชื่อพอร์ท C การเลือกพอร์ทที่เลือกสัญญาณแอดเดรส A0-A1

### รีจิสเตอร์ภายใน 8255

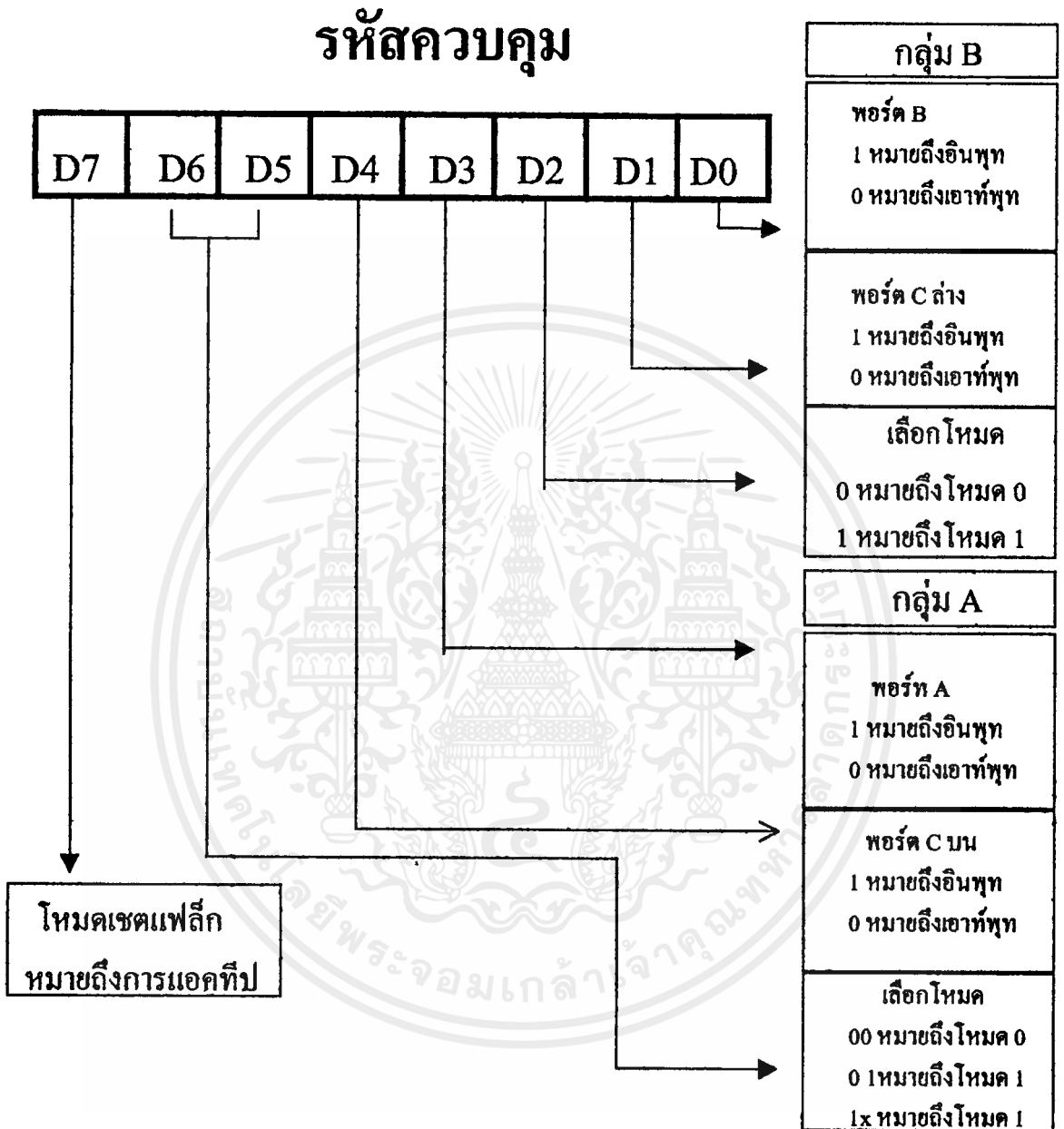
การใช้งาน 8255 จะต้องส่งรหัสควบคุมเข้าไปยังพอร์ทข้อมูลควบคุมเพื่อควบคุมการทำงานของ 8255 โดยใช้สัญญาณควบคุมพอร์ทหมายเลข 13H การควบคุมการทำงานของ 8255 มีหลายโหมด แต่ละโหมดจะแตกต่างกันออกไป การโปรแกรมให้ 8255 ทำงานนั้นจะทำได้ 3 โหมด คือ โหมด 0 โหมด 1 และ โหมด 2

RD	WR	A1	A0	ความหมาย
1	0	0	0	เขียนพอร์ท A ซึ่งเป็นข้อมูล
0	1	0	0	อ่านพอร์ท A ซึ่งเป็นข้อมูล
1	0	0	1	เขียนพอร์ท B ซึ่งเป็นข้อมูล
0	1	0	1	อ่านพอร์ท B ซึ่งเป็นข้อมูล
1	0	1	0	เขียนพอร์ท C ซึ่งเป็นข้อมูล
0	1	1	0	อ่านพอร์ท C ซึ่งเป็นข้อมูล
1	0	1	1	เขียนข้อมูล ซึ่งเป็นรหัสควบคุม
0	1	1	1	อ่านเข้ามา ซึ่งไม่มีความหมายใด

### ตารางที่ 4.1 สัญญาณการควบคุมการทำงานของ IC 8255

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

การกำหนดโหมดการทำงาน จะต้องส่งข้อมูลคำสั่งเข้าไปโปรแกรมในพอร์ทควบคุมของ 8255 ซึ่งในที่นี้ใช้พอร์ทหมายเลข 13 แต่ละบิตของข้อมูลที่ส่งไปจะมีความหมายในตัวเอง ลักษณะความหมายของแต่ละบิตในรหัสควบคุมแสดงได้ดังรูป



รูปที่ 4.2 ความหมายของบิตต่างๆ ที่ใช้ในรหัสควบคุม

การโปรแกรม 8255 คือการให้ค่ารหัสบิตต่าง ๆ เข้าไปในรหัสควบคุมแล้วส่งไปยังรีจิสเตอร์ของพอร์ทควบคุม

บิต D7 เป็นบิตที่แสดงรหัสคำสั่งควบคุม ถ้าบิตนี้เป็น 1 หมายถึงรหัสควบคุมนี้มีผลต่อการเปลี่ยนแปลงการเซทโหมดต่าง ๆ ของ 8255

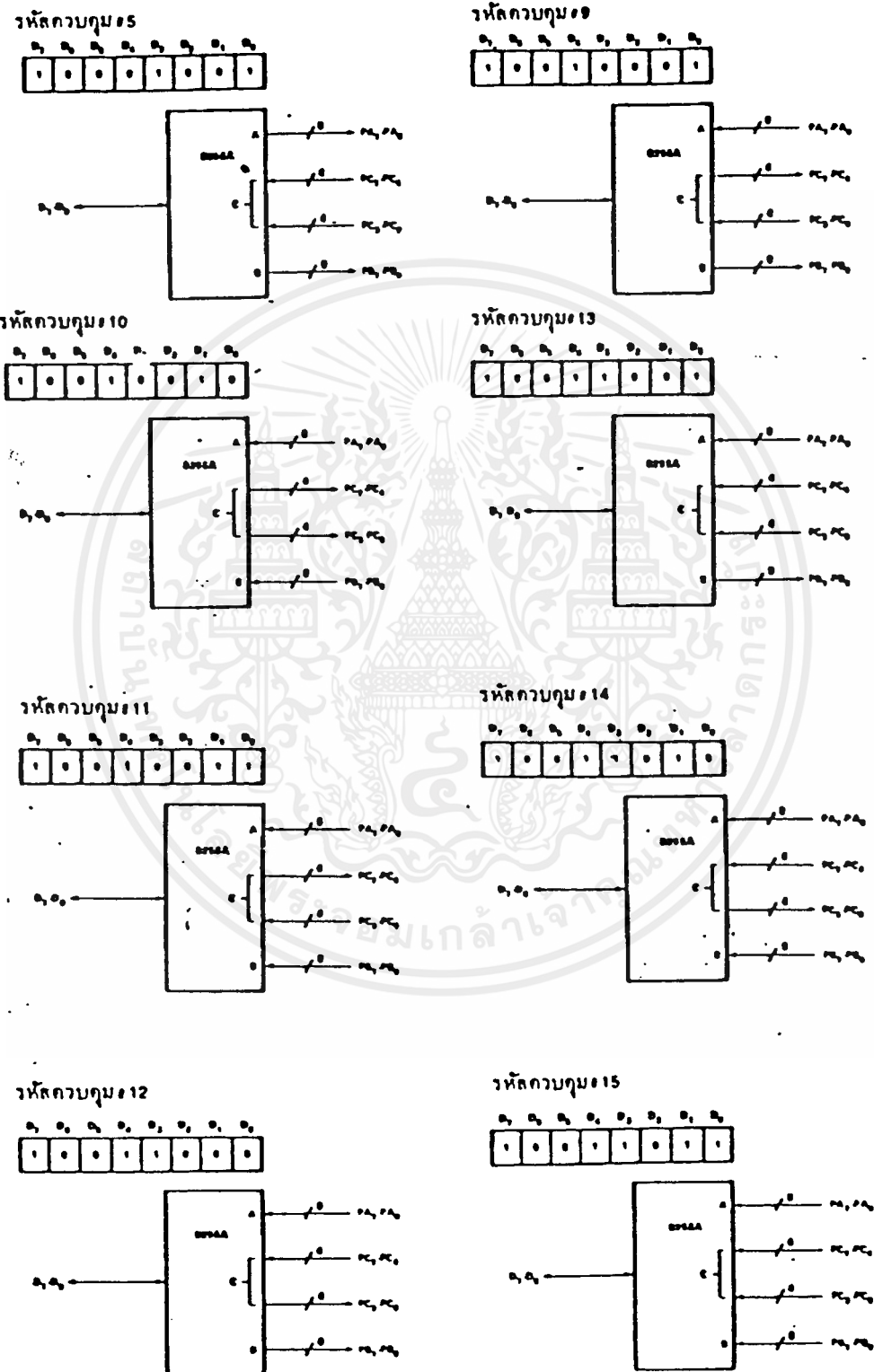
บิต D6 และ D5 เป็นการเลือกโหมดของพอร์ท A ซึ่งมี 3 โหมด คือ โหมด 0 โหมด 1 และ โหมด 3 เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บิต D4 ค่าเป็น 0 หมายถึงการกำหนดพอร์ท A เป็นเอาต์พุต

ค่าเป็น 1 หมายถึง การกำหนดพอร์ท A เป็นอินพุต

บิต D3 เป็นบิตที่บอกถึงการเริ่มของพอร์ท C บน ถ้าเป็น 0 จะเป็นเอาต์พุต

บิต D2 เป็นบิตที่บอกถึงการเริ่มโหมด



รูปที่ 4.3 แสดงการทำงานของพอร์ทต่างๆของ 8255

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## รายละเอียดเกี่ยวกับ SLOT มาตรฐานของ IBM PC

SAO- SA9 (อินพุท/เอาต์พุท) เป็นแอดเดรสของระบบที่ใช้ติดต่อกับหน่วยความจำและอุปกรณ์อินพุท/เอาต์พุท สายสัญญาณนี้จะต่อกับหน่วยความจำได้ 1 MB แต่ถ้าต้องการเชื่อมขยายแอดเดรสจะต้องใช้สายแอดเดรส LA17 LA23 การใช้สัญญาณ SAO SA19 จะต้องแอดทิฟขณะที่มีสัญญาณ BALE เป็น 1 และจะแอดทิฟไปใช้ในขณะเปลี่ยนจาก 1 ไป 0 สัญญาณ BALE เป็นสัญญาณที่มาจากไมโครโปรเซสเซอร์ หรือ คีเอ็มเอคอนโทรลเลอร์

CLK (เอาต์พุท) เป็นสัญญาณนาฬิกาของระบบ ในกรณีที่ไอบีเอ็มเอที จะส่งสัญญาณนี้เป็นสัญญาณขนาด 6 MHZ โดยมีช่วงเวลาประมาณ 157 นาโนวินาที สัญญาณเป็นรูปสี่เหลี่ยมมี DUTY CYCLE 50 เปอร์เซ็นต์ สัญญาณนี้มีจุดมุ่งหมายเพื่อใช้ในการซิงโครไนซ์ระบบ มิได้มีจุดมุ่งหมายสำหรับใช้เป็นฐานเวลา

RESET DRV (เอาต์พุท) สัญญาณนี้ใช้สำหรับรีเซ็ตระบบในขณะเปิดเครื่อง หรือขณะที่แหล่งจ่ายไฟที่ขาด หรือ ไฟตก สัญญาณนี้จะแอดทิฟเมื่อลจิกเป็น 1

SDO SD7 (อินพุท/เอาต์พุท) เป็นสัญญาณข้อมูลขนาด 8 บิต ที่ใช้ติดต่อกับหน่วยความจำไมโครโปรเซสเซอร์ และอุปกรณ์อินพุท/เอาต์พุท บิต DO เป็นบิตที่มีนัยสำคัญน้อยที่สุด

BALE (เอาต์พุท) เป็นสัญญาณที่ใช้สำหรับการแลตซ์แอดเดรสของระบบ สัญญาณนี้จะมาจาก 80288 ตัวควบคุมบัสสัญญาณที่จะใช้แลตซ์แอดเดรสเมื่อเปลี่ยนจาก 1 กับ 0 และสัญญาณนี้จะได้จะรับการทำให้เป็น 1 ขณะที่กำลังทำ คีเอ็มเอ

I/O CHK (อินพุท) สัญญาณตรวจสอบของอินพุท/เอาต์พุท เพื่อบอกข้อมูลกับระบบ เช่น เกี่ยวกับการตรวจสอบพาริตี ดังนั้นถ้าบนอินพุทมีข้อผิดพลาด สัญญาณนี้จะแอดทิฟเพื่อให้ส่งสัญญาณตอนในลักษณะ PARITYERROR

I/O CHRDY (อินพุท) สัญญาณนี้จะได้รับการทำให้เป็น 0 ด้วยหน่วยความจำหรืออุปกรณ์อินพุท เอาต์พุท การใช้สัญญาณนี้ก็เพื่อให้อุปกรณ์อินพุท/เอาต์พุทที่ช้าจะได้ติดต่อกับระบบด้วยการส่งสัญญาณมายัง ซีพียู เพื่อซิงโครไนซ์ระบบได้

IRO3 IRO7 (อินพุท) เป็นสัญญาณอินเทอร์รัพต์

IOR (อินพุท/เอาต์พุท) สัญญาณอินพุท เอาต์พุทเป็นสัญญาณที่ส่งมาจาก ซีพียู การควบคุมสัญญาณนี้มาจาก 80266 และ คีเอ็มเอ คอนโทรลเลอร์ สัญญาณนี้แอดทิฟ 0

SMEMR (เอาต์พุท/เอาต์พุท) สัญญาณนี้เป็นสัญญาณควบคุมการอ่านข้อมูลจากหน่วยความจำ SMEMR ใช้สำหรับติดต่อกับหน่วยความจำในส่วน 1 MB แรก หรือ ถอดรหัสมาจากแอดเดรสส่วนล่าง ส่วน SMEMR นี้แอดทิฟกับหน่วยความจำได้หมด 16 MB

DROO DRO3 (อินพุท) สัญญาณการของดีเอ็นเอแชนแนล 0-3 โดยสัญญาณนี้จะมาจากอุปกรณ์

อินพุท/เอาต์พุท

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

AEN (เอาท์พุท) อินาเบิลแอดเดรส เป็นสัญญาณที่ใช้สำหรับการแยกบัสแอดเดรสในการทำดีเอ็มเอ เมื่อสัญญาณนี้แอดทีฟ แสดงว่าดีเอ็มเอ คอนโทรลเลอร์ควบคุมการทำงานทางแอดเดรสแทนซีพียู

REFRESH (อินพุท/เอาท์พุท) เป็นสัญญาณที่ใช้ในการแสดงสัญญาณรีเฟรชไซเคิล สัญญาณนี้ส่งมาจาก ไมโครโปรเซสเซอร์ผ่านทางช่องอินพุท/เอาท์พุท

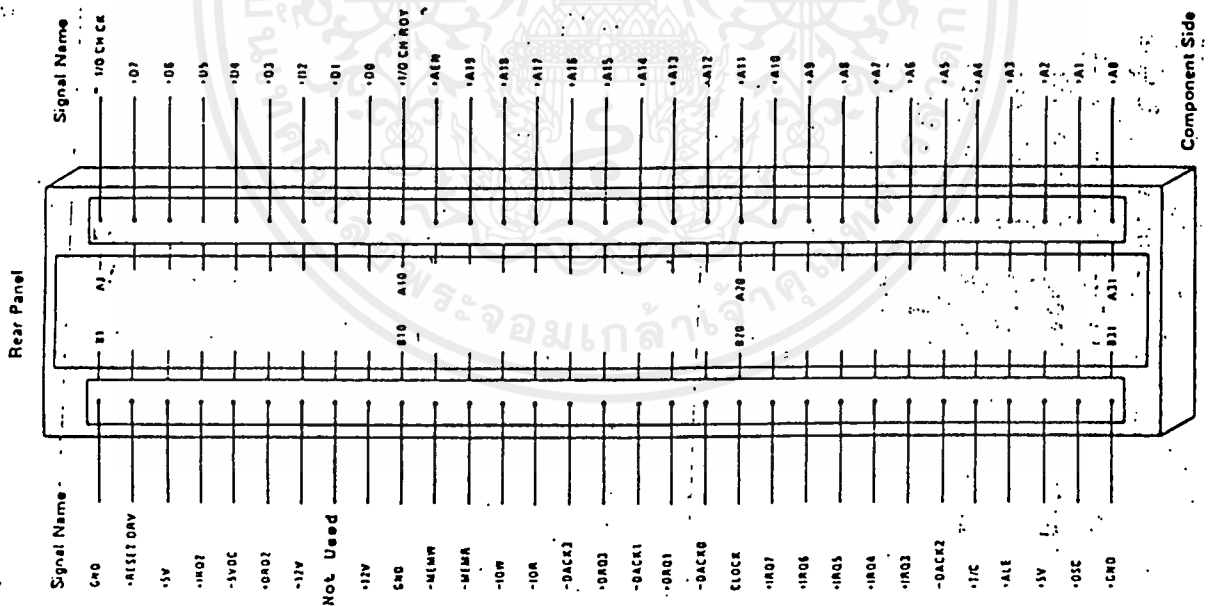
T/C (เอาท์พุท) สัญญาณ TERMINAL COUNT เป็นสัญญาณพัลซ์เมื่อดีเอ็มเอนับจำนวนมาครบตามที่กำหนด

MEM CS16 (อินพุท) สัญญาณนี้ส่งมาบอกเมนบอร์ด ถ้าหากการถ่ายเทข้อมูลต้องการสถานะรอ

IO CS16 (อินพุท) สัญญาณนี้เป็นตัวส่งมาบอกเมนบอร์ดว่าอินพุท/เอาท์พุท ต้องการสถานะรอ

OSC (เอาท์พุท) สัญญาณนาฬิกา 70 นาโนวินาที หรือ ประมาณ 1431818 MHz

OWS (อินพุท) เป็นสัญญาณที่บอกซีพียูว่าการทำงานหนึ่งรอบของบัสไม่จำเป็นต้องแทรกสถานะรอ



รูปที่ 4.4 แสดงขาต่างๆของสล็อต IBM PC

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้






ตารางที่ 4.2 แสดงแอดเดรสพอร์ทของ IBM PC

Number Port (Hex)	Type of Equipment
001-01F	DMA CONTROLLER 1,8237A-5
020-03F	INTRRUPT CONTROLLER หมายเลข 1,8259A คัทล็ก
040-05F	TIMER 8254-2
060-06F	8042 KEYBOARD
070-07F	CLOCK/MEM-MOS RAM
080-09F	DMA PAGE REGISTER
0A0-0BF	INTRRUPT CONTROLLER 2,8259A
0C0-0DF	DMA CONTROLLER 2,8237A-5
0E0	CLEAR MATH PROCESSOR
0F0	RESET MATH PROCESSOR
0F8-0FF	MATH PROCESSOR
110-11F	HARD DRI
200-207	IO GAME
208-277	NOT USE
278-27F	PRINTER PORT NO 2
280-217	NOT USE
218-21F	SERIAL PORT NO 2
300-31F	PROTOTYPE CARD
320-35F	NOT USE
360-36F	SPARE
370-377	NOT USE
378-37F	PRINTER PORT NO 1
380-38F	SDLC, BSYNC 2
390-3AF	NOT USE
3B0-3BF	MONOCHROM AND PRINTER
3C0-3CF	SPARE
3D0-3DF	COLOUR DISPLAY MONITOR
3E0-3E7	CONTROL DESKSET
3E8-3EF	SERIAL PORT NO 1

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## การใช้งาน รีเลย์

ในการใช้งานรีเลย์ จะต้องเริ่มพิจารณาจากขนาดรูปร่าง จำนวนหน้าสัมผัส อัตรากำลังและราคา โดยแบบหน้าสัมผัสของรีเลย์ จะดูจากรูปร่างของขั้ว โพลที่ใช้ตัวย่อ P และแขน โทรล ตัวย่อ T ถ้าหากมีเพียงขุดเดียวจะใช้ตัวย่อ S ถ้าเป็นคู่จะใช้ D เช่น SPST SPDT DPDT ขดลวดของรีเลย์สามารถใช้ขั้วหน้าสัมผัสน้อยขุดหรือหลายขุดก็ได้ ซึ่งจะมีลักษณะการใช้งานดังรูป

SPST (NO)	กระทำ		1 A
SPST (NC)	หยุด		1 B
SPDT	หยุด (1) กระทำ (2)		1 C
DPDT	หยุด (1,3) กระทำ (2,4)		2 C
SDPT	กระทำ (1) ก่อน หยุด (2)		1 D

รูปที่ 4.5 แสดงการจัดตัวรีเลย์ระบุเป็นรูปแบบ A-D

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## คุณสมบัติของรีเลย์

รีเลย์ที่ใช้อยู่โดยทั่วไปไม่มีให้เลือกใช้ได้หลายแบบ สามารถดูได้จากตาราง

ชนิด	ขนาด (นิ้ว)	อัตราหน้าสัมผัส	ค่าอิมพีแดนซ์อินพุตของขดลวด	เวลาชักขึ้น
รีเลย์ทั่วไป (แบบปลั๊กอิน)	0.9-1.5W 0.9-1.4D 1.2-2.0H	3-10A 28 V <sub>DC</sub> 120-240 V <sub>AC</sub>	6, 12, 24, 120V 1.2 W DC 2 VA ac	15-30 ms
รีเลย์ทั่วไป (ขนาดเล็ก)	0.6-1.2W 0.4-0.75D 0.4-0.7H	1-5 VA 28 V <sub>DC</sub> 120 หรือ 240 V <sub>AC</sub>	5, 6, 12 24, 48 V <sub>DC</sub> 0.5-1 W	5-10 ms
หรีดรีเลย์	0.9-1.2W 0.3-0.8D 0.3-0.5H ใช้กับรูปแบบ DIP ได้ด้วย	0.5-2A 5-50W 28-250 V <sub>DC</sub> และ ac	5, 6, 12, 24 V <sub>DC</sub> 50-400 mW (ใช้ได้กับแรงกดอื่น 1V)	0.2-1 ms
เซอร์เมติก TO-5	0.6-1W 0.3-0.5D 0.3-0.9H	0.5-5A 28 V <sub>DC</sub> 115 V <sub>AC</sub>	4-32 V <sub>DC</sub> 120 mW	5 ms
เซอร์เมติก และมีการรีดส์	0.6-1W 0.3-0.5D 0.3-0.9H	0.5-2A 28 V <sub>DC</sub> 115 V <sub>AC</sub>	5-115 V <sub>DC</sub> 100-400 mW	5 ms
RF รีเลย์	0.8-1W 0.4-1D 0.4-1H	10-25 W RF hot To 150W RF dry	5-50 V <sub>DC</sub> 250 mW	5-10 ms
กำลัง	ขนาดทั่วไป 2-4 นิ้ว	10-40A 120, 240 V <sub>AC</sub> และสูงกว่า	6, 12, 24, 120 200, 240V 2-5 W DC 6-20 VA ac	15-30 ms

ตารางที่ 4.3 คุณสมบัติของรีเลย์ที่ใช้ทั่วไป

- 1 รีเลย์แบบปลั๊กอิน มีขาในแบบซ็อกเก็ตคอกแบบมาให้ใช้สำหรับงานกระแสปานกลางมีลักษณะเป็นซ็อกเก็ต
- 2 หรีดรีเลย์ มีทั้งแบบเปลือยและผนึกซึ่งคุณสมบัติคือ ทำงานได้เร็วมาก ประมาณ 50 ไมโครเซค โดยที่มีรีเลย์ทั่วไปจะมีความเร็วประมาณ 5-30 ไมโครเซคเท่านั้น แต่ข้อเสียของรีเลย์แบบนี้คือ ทนแรงดันและกระแสได้ต่ำ
- 3 รีเลย์แบบกำลัง (POWERSWITCHING RELAY) เป็นรีเลย์ที่มีขนาดใหญ่และมีโครงสร้างเป็นแบบเปิด ใช้สำหรับการสวิตช์ทุกระดับกำลังงาน โดยปกติมักใช้ในวงจรควบคุมต่าง รีเลย์ชนิดนี้ทน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

กระแสไฟสูงสุดถึง 30 A ขนาดโดยทั่วไป 2-3 นิ้ว กำลังงานที่สูญเสียไปประมาณ 2 วัตต์และใช้กับแรงดัน 5-10 โวลต์

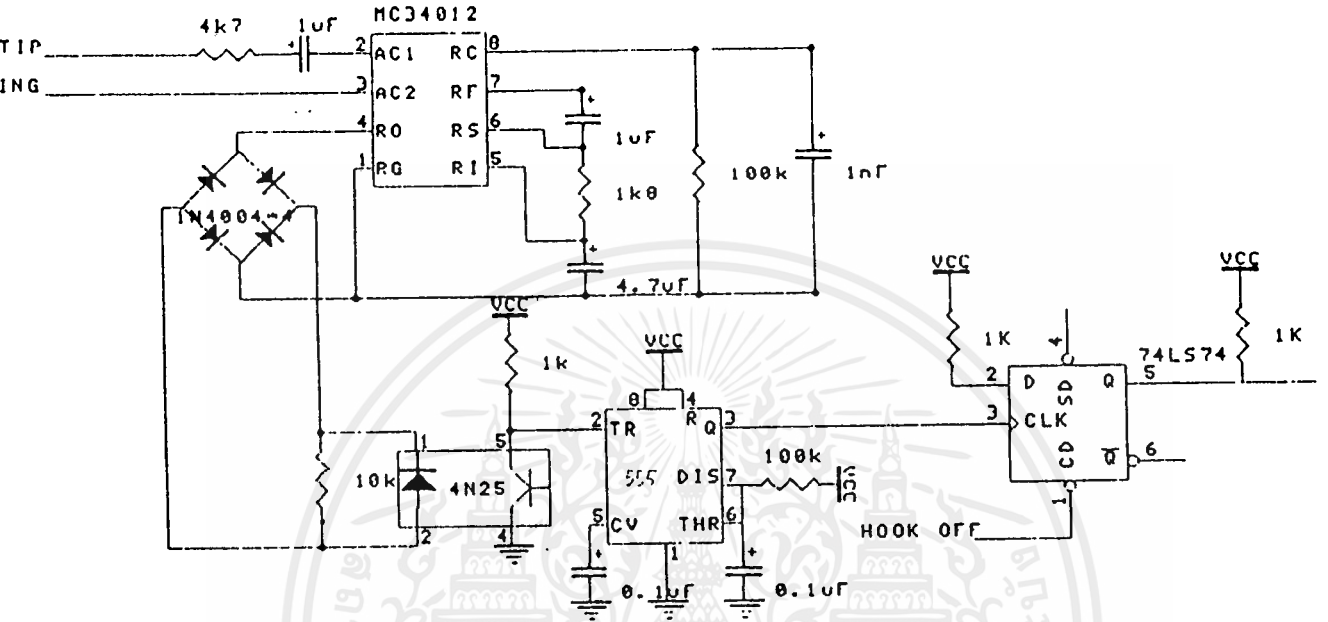


เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## บทที่ 5

### สรุปผลและวิจารณ์ผลการทดลอง

#### วงจรตรวจจับสัญญาณโทรศัพท์



#### การทดสอบ

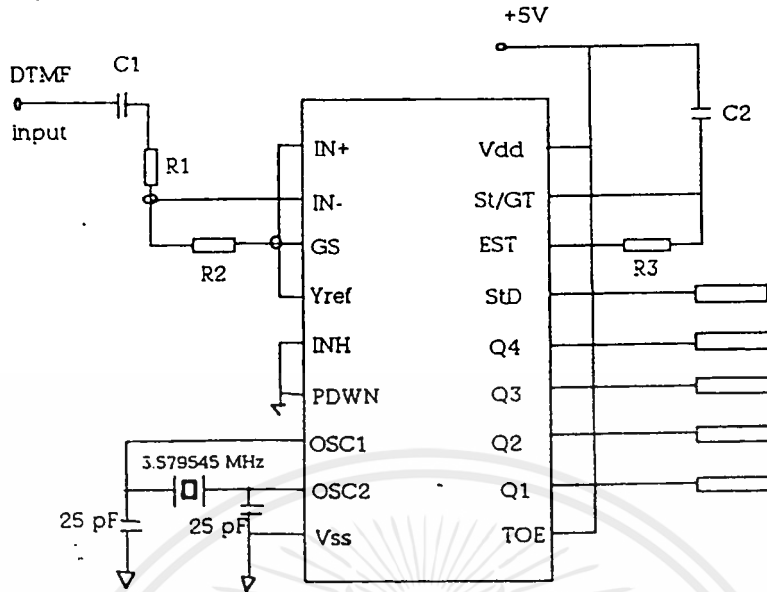
เมื่อทำการประกอบวงจรแล้วทำการป้อนไฟเลี้ยงให้กับวงจร จากนั้นจึงทำการทดสอบส่วนวงจร IC 555 โดยทำการป้อนสัญญาณ "0" ที่ขา 2 ของ #IC 555 ปรากฏว่า Relay ไม่มีการทำงาน แต่เมื่อป้อนสัญญาณ "1" ที่ขา 2 ของ #IC 555 ปรากฏว่า Relay มีการทำงาน

จากนั้นจึงทำการต่อสัญญาณ โทรศัพท์เข้าทาง Ring-Tip หรือ ขา 2-3 ของ #IC MC34012 แล้วทำการ Dial จากภายนอก ผลปรากฏว่าเมื่อสัญญาณเรียกดัง 1 ครั้ง Relay ก็มีการทำงาน ซึ่งแสดงว่าการทำงานของวงจรส่วนนี้ถูกต้อง

#### ข้อเสีย

- วงจรนี้ไม่สามารถกำหนดจำนวนครั้งในการเรียกได้ คือจะทำงานทันทีที่ได้รับสัญญาณเรียก

## วงจรถอดรหัสสัญญาณ DTMF



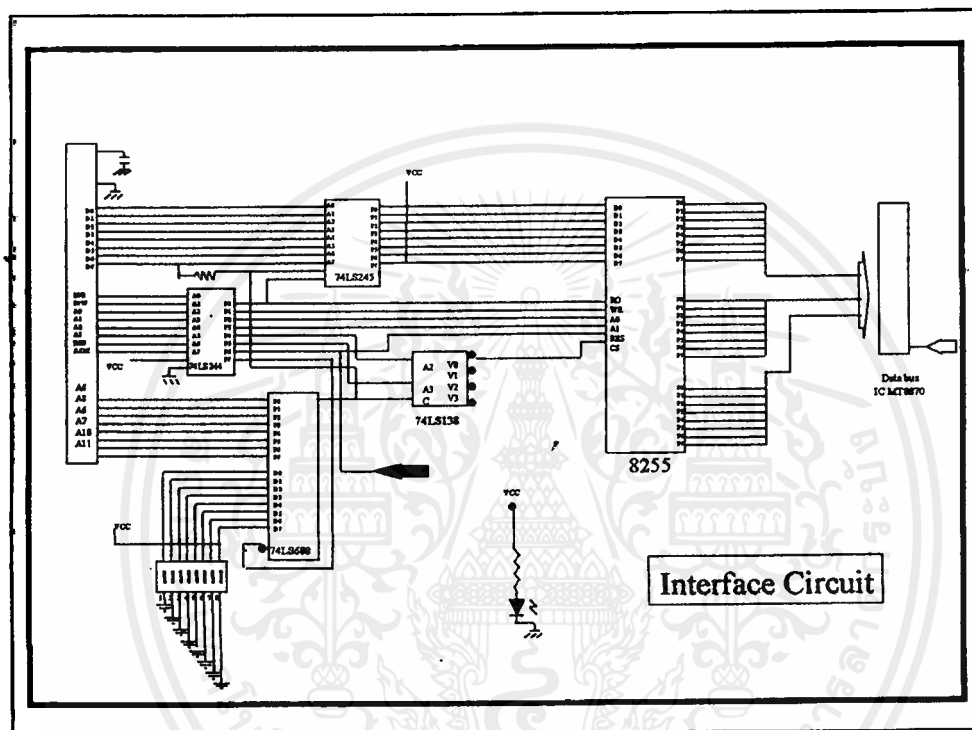
### การทดสอบ

เมื่อทำการประกอบวงจรแล้วทำการป้อนไฟเลี้ยงให้กับวงจร จากนั้นจึงนำขาอินพุทของวงจรต่อเข้ากับสัญญาณโทรศัพท์ จากนั้นจึงทำการ Dial จากภายนอกเมื่อ Relay ทำงาน ซึ่งแสดงว่าวงจรต่อเข้ากับสัญญาณโทรศัพท์เรียบร้อยแล้วจึงทำการ กดปุ่มตัวเลขแล้วทำการวัดสัญญาณที่ขา Q1,Q2,Q3,Q4 การวัดทำได้โดยการต่อ LED ที่ขาทั้ง 4 ซึ่งได้ข้อมูลดังตาราง

ปุ่ม / ขาสัญญาณ	Q4	Q3	Q2	Q1
1	0	0	0	1
2	0	0	1	0
3	0	0	1	1
4	0	1	0	0
5	0	1	0	1
6	0	1	1	0
7	0	1	1	1
8	1	0	0	0
9	1	0	0	1
*	-	-	-	-

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## วงจร Interface Card



## การทดสอบ

การทดสอบจะทำการทดสอบ #IC แต่ละตัวก่อนว่ามีการทำงานตามที่ต้องการหรือไม่

- ทดสอบ IC 74LS688 เมื่อทำการป้อนสัญญาณเข้าที่ขา P0-P7 และ Q0-Q7 จากนั้นสังเกตที่ LED ที่ต่อที่ขา เอพท์ทุก ปรากฏว่า ถ้ามีการป้อนข้อมูลที่ตรงกันทั้งหมด LED จะดับ แต่ถ้าการป้อนสัญญาณแตกต่างกันไม่ว่าขาใด LED จะติด

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

- ทดสอบ IC 74LS139 เมื่อป้อนไฟเลี้ยงเรียบร้อยและทำการป้อนสัญญาณ "0" ให้กับขา CS ซึ่งเป็นขาที่ทำให้ 74LS139 ทำงาน จากนั้นทำการป้อนสัญญาณให้ ขา2-ขา3 ซึ่งเป็นขาอินพุต แล้วสังเกต LED ที่ต่ออยู่กับ เอาท์พุท ซึ่งได้ค่าดังตาราง

อินพุต		เอาท์พุท			
A	B	Y0	Y1	Y2	Y3
0	0	0	1	1	1
0	1	1	0	1	1
1	0	1	1	0	1
1	1	1	1	1	0

เมื่อทำการทดสอบ IC แต่ละตัวแล้วจึงทำการประกอบวงจรทั้งหมดแล้วประกอบเข้ากับคอมพิวเตอร์แล้วทำการทดสอบโดยใช้คำสั่งส่งข้อมูลไปยัง 8255

ขั้นตอนการทดลอง

- ส่งข้อมูลที่ใช้ควบคุมการทำงาน 8255 (Control Data)
- ส่งข้อมูลเอาท์พุทไปที่พอร์ท A ซึ่งมีการส่งข้อมูลดังตาราง

ข้อมูลที่ส่ง	PA7	PA6	PA5	PA4	PA3	PA2	PA1	PA0
0xff	1	1	1	1	1	1	1	1
0xf0	1	1	1	1	0	0	0	0
0xf1	1	1	1	1	0	0	0	1
0xf2	1	1	1	1	0	0	1	0
0xf3	1	1	1	1	0	0	1	1
0xf4	1	1	1	1	0	1	0	0
0xf5	1	1	1	1	0	1	0	1
0xf6	1	1	1	1	0	1	1	0
0x0f	0	0	0	0	1	1	1	1
0x00	0	0	0	0	0	0	0	0
0x99	1	0	0	1	1	0	0	1

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

รับข้อมูลจากพอร์ท B ซึ่งมีการป้อนข้อมูลโดยการป้อนสัญญาณเข้าที่ขา PB0-PB7 ดัง

ตาราง

PB7	PB6	PB5	PB4	PB3	PB2	PB1	PB0	ข้อมูลที่ได้รับ
1	1	1	1	1	1	1	1	0xff
1	1	1	1	0	0	0	0	0xf0
1	1	1	1	0	0	0	1	0xf1
1	1	1	1	0	0	1	0	0xf2
1	1	1	1	0	0	1	1	0xf3
1	1	1	1	0	1	0	0	0xf4
1	1	1	1	0	1	0	1	0xf5
1	1	1	1	0	1	1	0	0xf6
0	0	0	0	1	1	1	1	0x0f
0	0	0	0	0	0	0	0	0x00
1	0	0	1	1	0	0	1	0x99

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## บรรณานุกรม

1. Motorola, "Motor's Telecommunications Device Data" Motorola Inc, 1984
2. The nical Information Center. "Opto Electronic Data" Motorola 224p. 1989
3. The nical Informantion Center. " Lincar IC Data Book" National 860p 1987
4. ดำริ สุภาพ "ผ่ารีเลย์", วารสารเซมิคอนดักเตอร์อิเล็กทรอนิกส์, ฉบับที่ 106, 2533, หน้า 89-96.
5. ชาญวิทย์ ยี่สาร, ชำนาญ ทัดตานนท์ และ ถาวร เสนชัย, "เครื่องรับโทรศัพท์ที่ทำงานได้หลายหน้าที่", ปรินญาณิพนธ์คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง ปีการศึกษา 2531.
6. ปรีชา สุวัชฌาภรณ์ และ อนุชาติ บุญมาก, "On Hook Dialing Hold", ปรินญาณิพนธ์ คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง ปีการศึกษา 2539.
7. เปรมจิตร์ วิสุทธิสิระ, " วงจรแปลงดิจิตอลเป็นอะนาลอก" วารสารเซมิคอนดักเตอร์อิเล็กทรอนิกส์, ฉบับที่ 102, 2533, หน้า 272-279
8. ธานินทร์ ถาวรศาสนวงศ์ และทินกร ตึก, การ์ดอินเทอร์เฟซไอบีเอ็ม / พีซี, ฟิสิกส์เซ็นเตอร์ การพิมพ์, 256 หน้า
9. ยืน ภูวรรณ "ทฤษฎีการประยุกต์ไมโครโปรเซสเซอร์" ซีเอ็ดยูเคชั่น 238 หน้า 2536
10. สุทธินันท์ พรศิริกุล, "ลิกอิกนิตกับโทรศัพท์" วารสารเซมิคอนดักเตอร์อิเล็กทรอนิกส์, ฉบับที่ 120 - 127, บริษัท ซีเอ็ดยูเคชั่น จำกัด, กันยายน 2535 เมษายน 2536
11. อุทัย จึงภักดี, "อุปกรณ์กำเนิดเสียงเปียโซอิเล็กทริก" วารสารเซมิคอนดักเตอร์ อิเล็กทรอนิกส์, ฉบับที่ 144, บริษัท ซีเอ็ดยูเคชั่น จำกัด, พฤศจิกายน 2537.

## กิตติกรรมประกาศ

โครงการนี้สามารถสำเร็จลุล่วงได้ด้วยดี ก็เนื่องจากอาจารย์ในภาควิชา ได้ให้การสนับสนุนด้วยดี และบุคคลที่สำคัญที่สุดคือ อาจารย์ อุทัย ศรีธีระวิโรจน์ อาจารย์ที่ปรึกษา ที่ให้การสนับสนุนและเป็นผู้ที่ให้คำแนะนำในการทำงานอย่างดียิ่ง จึงเป็นแรงผลักดันให้ผู้จัดทำออกแบบและพัฒนาโครงการขึ้นนี้ จนสุด  
ความสามารถ



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

# Gate Game

## Telephone Interface Card

By

Mr. Surachai Wimonkaew

Advisor : Uthai Sriteraviroj

GiveUp



Next

Telephone

```
#include "stdafx.h"
#include <stdio.h>
#include <wchar.h>
#include <conio.h>
#include "speak.h"
#include <mmsystem.h>
```

```
////////////////////////////////////
// Sound helpers
```

```
static void PlaySound(LPCTSTR lpszSound)
{
    HRSRC hRes; // resource handle to wave file
    HGLOBAL hData;
    BOOL bok = FALSE;
    if ((hRes = ::FindResource(AfxGetResourceHandle(), lpszSound,
        T("sound"))) != NULL &&
        (hData = ::LoadResource(AfxGetResourceHandle(), hRes)) != NULL)
    {
        // found the resource, play it
        bok = sndPlaySound((LPCTSTR)::LockResource(hData),
            SND_MEMORY|SND_SYNC|SND_NODEFAULT);
        FreeResource(hData);
    }
    if (!bok)
    {
        static BOOL bReported = FALSE;
        if (!bReported)
        {
            AfxMessageBox(IDS_CANNOT_PLAY_SOUND);
            bReported = TRUE; // once please
        }
    }
}
```

```
inline static void PlaySound(UINT nIDS)
{ PlaySound(MAKEINTRESOURCE(nIDS)); }
```

```
////////////////////////////////////
// CSpeakNDlg
```

```
CSpeakNDlg::CSpeakNDlg(BOOL bNoPen)
: CDialog(bNoPen ? IDD_NOPENDIALOG : CSpeakNDlg::IDD)
{
    //{{AFX_DATA_INIT(CSpeakNDlg)
    // NOTE: the ClassWizard will add member initialization here
    //}}AFX_DATA_INIT

    m_bNoPen = bNoPen;
    m_lpszNextQuestion = NULL;
    m_bNoAnswerCheck = FALSE;
}
```

```
BEGIN_MESSAGE_MAP(CSpeakNDlg, CDialog)
//{{AFX_MSG_MAP(CSpeakNDlg)
ON_COMMAND(IDC_REPLAY_SOUND, OnReplaySound)
ON_EN_CHANGE(IDC_INPUT_EDIT, OnUpdateStatus)
ON_COMMAND(IDC_GIVE_UP, OnGiveUp)
ON_COMMAND(IDC_PICTURE, OnReplaySound)
ON_BN_CLICKED(IDC_GETCARD, OnGetcard)
//}}AFX_MSG_MAP
END_MESSAGE_MAP()
```

```
BOOL CSpeakNDlg::LoadLesson(LPCTSTR lpLessonName)
{
    // load lesson from resource
    HRSRC hRes; // resource handle to lesson data
    HGLOBAL hData;
    if ((hRes = ::FindResource(AfxGetResourceHandle(), lpLessonName,
        T("lesson"))) == NULL ||
        (hData = ::LoadResource(AfxGetResourceHandle(), hRes)) == NULL)
        return FALSE;
    m_lpszNextQuestion = (LPCSTR)::LockResource(hData);
    return TRUE;
}
```

```
void CSpeakNDlg::DoDataExchange(CDataExchange* pDX)
```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนลิขสิทธิ์ไว้เท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

CDialog::DoDataExchange(pDX);
//{{AFX_DATA_MAP(CSpeakNDlg)
DDX_Control(pDX, IDOK, m_buttonNext);
//}}AFX_DATA_MAP

```

```

BOOL CSpeakNDlg::OnInitDialog()

```

```

{
    UpdateData(FALSE); // call DoDataExchange to initialize m_buttonNext
    m_buttonNext.EnableWindow(FALSE);

    ASSERT(m_targetWord.IsEmpty()); // not started yet

    // set the font of the prompt text to something bigger
    LOGFONT logfont;
    memset(&logfont, 0, sizeof(logfont));
    logfont.lfHeight = 40;
    logfont.lfWeight = FW_BOLD;
    CString szFont;
    szFont.LoadString(IDS_FONT_NAME); // TrueType font
    lstrcpy(logfont.lfFaceName, szFont);
    VERIFY(m_biggerFont.CreateFontIndirect(&logfont));
    PromptText().SetFont(&m_biggerFont);
    InputEdit().SetFont(&m_biggerFont);

    // load the bitmaps for bitmap buttons
    VERIFY(m_replayButton.AutoLoad(IDC_REPLAY_SOUND, this));
    InputEdit().ShowWindow(FALSE); // start with input disabled

    // load initial picture
    VERIFY(m_pictureButton.SubclassDlgItem(IDC_PICTURE, this));
    VERIFY(m_pictureButton.LoadBitmaps(T("intro"), NULL, NULL));

    // Make the dialog visible, and update
    ShowWindow(TRUE); // SHOW_OPENWINDOW
    UpdateWindow();

    PlaySound(IDSOUND_WELCOME);
    AdvanceLesson();
    return FALSE; // focus already set
}

```

```

void CSpeakNDlg::OnReplaySound()

```

```

{
    InputEdit().SetFocus();
    PlaySound(m_targetRes);
}

```

```

void CSpeakNDlg::OnOK()

```

```

{
    // check results
    CString result;
    InputEdit().GetWindowText(result);
    if (result != m_targetWord)
    {
        PlaySound(IDSOUND_INCORRECT);
        AfxMessageBox(IDS_TRY_AGAIN);
        return;
    }
    PlaySound(IDSOUND_CORRECT);
    AdvanceLesson();
}

```

```

void CSpeakNDlg::OnGiveUp()

```

```

{
    PlaySound(IDSOUND_GIVEUP);
    SetAnswerText(m_targetWord); // show answer
    OnReplaySound();
    AdvanceLesson();
}

```

```

void CSpeakNDlg::SetAnswerText(LPCTSTR lpsz)

```

```

{
    // setting the window text for an edit control will cause EN_CHANGE
    // control notifications, so we lock them out while setting the
    // text programmatically

```

```
ASSERT(!m_bNoAnswerCheck);
m_bNoAnswerCheck = TRUE;
InputEdit().SetWindowText(lpsz);
m_bNoAnswerCheck = FALSE;
}
```

```
////////////////////////////////////
// Advancing to the next lesson
```

```
void CSpeakNDlg::AdvanceLesson()
```

```
{
    if (*m_lpszNextQuestion == '\0')
    {
        // out of questions
        PlaySound(IDSOUND_GOODBYE);
        EndDialog(IDOK);
        return;
    }
}
```

```
// The lesson resource consists of several pairs of words (that the user guesses)
// and bitmap resource names. The words and resource names are stored in the
// resource as ANSI text. This text must be converted to UNICODE.
```

```
#ifdef _UNICODE
```

```
TCHAR szT[20];
int nLen;
nLen = strlen(m_lpszNextQuestion);
mbstowcs(szT, m_lpszNextQuestion, nLen);
szT[nLen] = 0;
m_targetWord = szT;
m_lpszNextQuestion += nLen + 1;
```

```
nLen = strlen(m_lpszNextQuestion);
mbstowcs(szT, m_lpszNextQuestion, nLen);
szT[nLen] = 0;
m_targetRes = szT;
m_lpszNextQuestion += nLen + 1;
```

```
#else
```

```
m_targetWord = m_lpszNextQuestion;
m_lpszNextQuestion += m_targetWord.GetLength() + 1;

m_targetRes = m_lpszNextQuestion;
m_lpszNextQuestion += m_targetRes.GetLength() + 1;
```

```
#endif
```

```
m_targetWord.MakeUpper();
m_targetRes.MakeUpper();
```

```
PlaySound(IDSOUND_QUESTION);
```

```
// draw the picture (bitmap with the same name as the target)
if (!m_pictureButton.LoadBitmaps(m_targetRes))
{
    AfxMessageBox(IDS_PICTURE_UNAVAILABLE);
    VERIFY(m_pictureButton.LoadBitmaps(_T("intro"), NULL, NULL));
    // go back to the initial bitmap
}
m_pictureButton.Invalidate(TRUE);
```

```
SetAnswerText(_T(""));
InputEdit().ShowWindow(TRUE);
```

```
OnUpdateStatus(); // set appropriate face
OnReplaySound(); // ask question
```

```
if (*m_lpszNextQuestion == '\0')
{
    CString strDone;
    strDone.LoadString(IDS_DONE);
    m_buttonNext.SetWindowText(strDone);
}
}
```

```
////////////////////////////////////
// Happy face status indicator
```

```
void CSpeakNDlg::OnUpdateStatus()
```

```
{
    การใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
    3
    ไม่ว่าจะผิดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้
}
```

```

CString result;
InputEdit(),GetWindowText(result);

UINT nIDI = IDI_FACE_NEUTRAL; // default
if (result == m_targetWord)
{
    m_buttonNext.EnableWindow();
    nIDI = IDI_FACE_HAPPIER; // exact match
}
else
{
    m_buttonNext.EnableWindow(FALSE);
    if (result.IsEmpty())
        nIDI = IDI_FACE_NEUTRAL; // not started yet
    else
    {
        nIDI = ( tcsncmp(m_targetWord, result, _tcslen(result)) == 0?
            IDI_FACE_HAPPY : IDI_FACE_SAD);
    }
}

HICON hNew = ::LoadIcon(AfxGetResourceHandle(), MAKEINTRESOURCE(nIDI));
ASSERT(hNew != NULL);
::DestroyIcon(StatusFace().SetIcon(hNew));
UpdateWindow(); // draw everything now

if (m_bNoAnswerCheck)
    return; // don't update

if (nIDI == IDI_FACE_HAPPIER)
{
    // exact match - automatic advance
    OnReplaySound();
    PlaySound(IDSOUND_CORRECT);
}
}

////////////////////////////////////
// CSpeakNApp

BOOL CSpeakNApp::InitInstance()
{
    Enable3dControls();

    BOOL bNoPen = TRUE; // no pen-aware controls

    // Creates a simple dialog and do it
    CSpeakNDlg mainDlg(bNoPen);
    if (!mainDlg.LoadLesson(_T("SAMPLE1")))
        return FALSE;
    m_pMainWnd = &mainDlg;
    mainDlg.DoModal();

    // that's all, quit app
    ::PostQuitMessage(0);
    return TRUE;
}

CSpeakNApp NEAR theApp;

////////////////////////////////////

void CSpeakNDlg::OnGetcard()
{
    int data ;
    _outpd(0x303,0x90);
    CDialog about(IDD_Answer);
    about.DoModal();
    data = 30 ;
    printf("\tData Input : %d\n", data);
    do
    {
        data=_inpd(0x301);
        printf("\tData Input : %d\n", data);
    }
    while (data == 0xff);
    printf("\tData Input : %d\n", data);
}

```

```
////////////////////////////////////  
// Lesson data - included by SPEAKN.RC
```

```
#ifdef APSTUDIO_INVOKED  
#error : Do not edit this file with App Studio - edit SPEAKN.RC instead  
#endif
```

```
SAMPLE1 lesson PRELOAD  
BEGIN  
    // list of target words  
    "AND\OAND\0",  
    "OR\OOR\0",  
    "NOT\ONOT\0",  
    "NAND\ONAND\0",  
    0 // end of data  
END
```

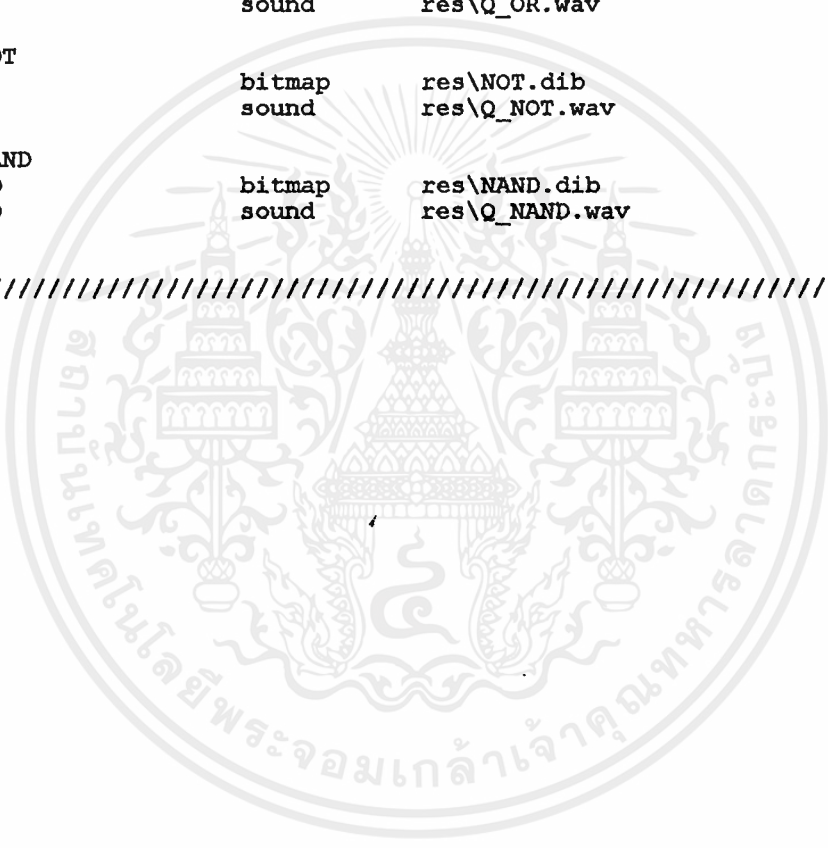
```
; AND  
AND          bitmap      res\AND.dib  
AND          sound       res\Q_AND.WAV
```

```
; OR  
OR          bitmap      res\OR.dib  
OR          sound       res\Q_OR.wav
```

```
; NOT  
NOT         bitmap      res\NOT.dib  
NOT         sound       res\Q_NOT.wav
```

```
; NAND  
NAND        bitmap      res\NAND.dib  
NAND        sound       res\Q_NAND.wav
```

```
////////////////////////////////////
```



```

CString result;
InputEdit().GetWindowText(result);

UINT nIDI = IDI_FACE_NEUTRAL;           // default
if (result == m_targetWord)
{
    m_buttonNext.EnableWindow();
    nIDI = IDI_FACE_HAPPIER;           // exact match
}
else
{
    m_buttonNext.EnableWindow(FALSE);
    if (result.IsEmpty())
        nIDI = IDI_FACE_NEUTRAL;           // not started yet
    else
    {
        nIDI = (_tcsncmp(m_targetWord, result, _tcslen(result)) == 0?
            IDI_FACE_HAPPY : IDI_FACE_SAD);
    }
}

HICON hNew = ::LoadIcon(AfxGetResourceHandle(), MAKEINTRESOURCE(nIDI));
ASSERT(hNew != NULL);
::DestroyIcon(StatusFace().SetIcon(hNew));
UpdateWindow();           // draw everything now

if (m_bNoAnswerCheck)
    return;           // don't update

if (nIDI == IDI_FACE_HAPPIER)
{
    // exact match - automatic advance
    OnReplaySound();
    PlaySound(IDSOUND_CORRECT);
}
}

////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////
// CSpeakNApp

BOOL CSpeakNApp::InitInstance()
{
    Enable3dControls();

    BOOL bNoPen = TRUE; // no pen-aware controls

    // Creates a simple dialog and do it
    CSpeakNDlg mainDlg(bNoPen);
    if (!mainDlg.LoadLesson(_T("SAMPLE1")))
        return FALSE;
    m_pMainWnd = &mainDlg;
    mainDlg.DoModal();

    // that's all, quit app
    ::PostQuitMessage(0);
    return TRUE;
}

CSpeakNApp NEAR theApp;

////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////

void CSpeakNDlg::OnGetcard()
{
    int data ;
    _outpd(0x303,0x90);
    CDialog about(IDD_Answer);
    about.DoModal();
    data = 30 ;
    printf("\tData Input : %d\n", data);
    do
    {
        data= inp(0x301);
        printf("\tData Input : %d\n", data);
    }
    while (data == 0xff);
    printf("\tData Input : %d\n", data);
}

```

เอกสารนี้เป็น **ทรัพย์สินทางปัญญา** ของสถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดลอกเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```
////////////////////////////////////  
// Sound data - included by SPEAKN.RC
```

```
#ifdef APSTUDIO_INVOKED  
#error : Do not edit this file with App Studio - edit SPEAKN.RC instead  
#endif
```

```
IDSOUND_WELCOME      sound      res\welcome.wav  
IDSOUND_QUESTION     sound      res\question.wav  
IDSOUND_CORRECT      sound      res\correct.wav  
IDSOUND_INCORRECT    sound      res\incorec.wav  
IDSOUND_GIVEUP       sound      res\giveup.wav  
IDSOUND_GOODBYE      sound      res\goodbye.wav
```



```
// speakn.h : Declares the class interfaces for the SpeakN application.
//
// This is a part of the Microsoft Foundation Classes C++ library.
// Copyright (C) 1992-1995 Microsoft Corporation
// All rights reserved.
//
// This source code is only intended as a supplement to the
// Microsoft Foundation Classes Reference and related
// electronic documentation provided with the library.
// See these sources for detailed information regarding the
// Microsoft Foundation Classes product.
```

```
#include "resource.h"          // resource IDs
```

```
////////////////////////////////////
// CSpeakNDlg:
// The main user interface to this application is just one big dialog
```

```
class CSpeakNDlg : public CDialog
{
// Constructors
public:
```

```
    CSpeakNDlg(BOOL bNoPen);
    BOOL LoadLesson(LPCTSTR lpLessonName);
```

```
    //{AFX_DATA(CSpeakNDlg)
    enum { IDD = IDD_PENDIALOG };
    CButton m_buttonNext;
    //}AFX_DATA
```

```
// Operations
    void AdvanceLesson();
```

```
// Attributes (the current question/lesson)
// current question (from resource)
    CString m_targetWord;          // target word (upper case)
    CString m_targetRes;
```

```
    // resource containing a list of target words and associated bitmap names, in ANSI
    LPCSTR m_lpszNextQuestion; // empty string => done
```

```
// Implementation
protected:
```

```
    void DoDataExchange(CDataExchange* pDX);
```

```
    BOOL m_bNoPen;          // TRUE => no PenWindows (run less functional)
    BOOL m_bNoAnswerCheck; // TRUE => disable test for answer
```

```
// special controls
    CFont m_biggerFont;
    CBitmapButton m_pictureButton; // main bitmap done as a special button
    CBitmapButton m_replayButton; // bitmap button for replay sound
```

```
// normal Windows controls
    CStatic& StatusFace() // face which smiles or frowns
        { return *(CStatic*)GetDlgItem(IDC_STATUS_FACE); }
    CStatic& PromptText() // prompt area
        { return *(CStatic*)GetDlgItem(IDC_PROMPT_TEXT); }
```

```
    void SetAnswerText(LPCTSTR lpsz);
    CEdit& InputEdit() // user input for answer text
        // (a normal Edit or a Pen Boxed Edit)
        { return *(CEdit*)GetDlgItem(IDC_INPUT_EDIT); }
```

```
// message handlers
    //{AFX_MSG(CSpeakNDlg)
    virtual BOOL OnInitDialog();
    afx_msg void OnReplaySound();
    afx_msg void OnUpdateStatus();
    virtual void OnOK(); // Guess
    virtual void OnGiveUp();
    afx_msg void OnGetcard();
    //}AFX_MSG
    DECLARE_MESSAGE_MAP()
```

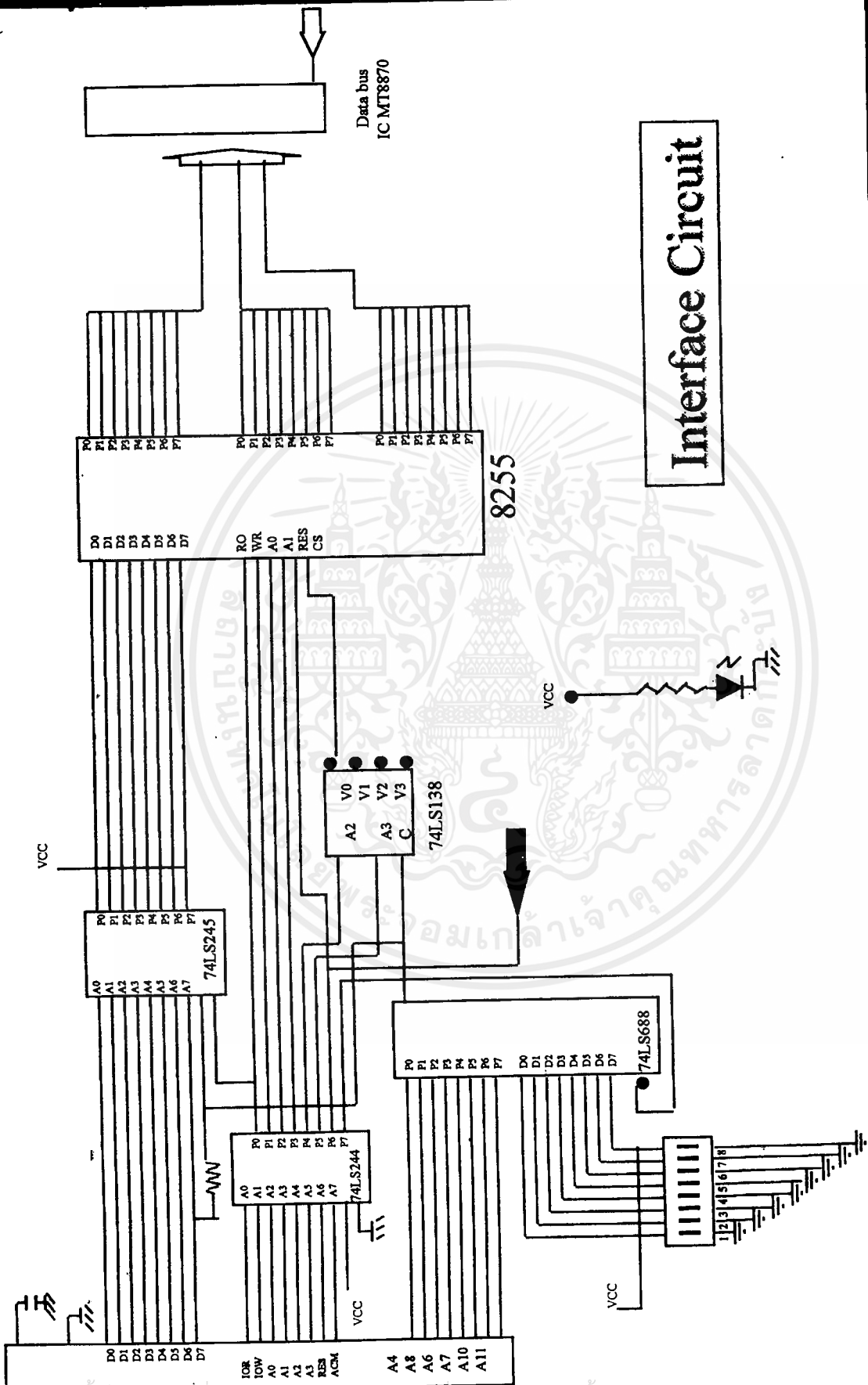
```
};
```

เอ ////////////////////////////////////// การค้า  
 // CSpeakNApp:  
 ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```
class CSpeakNApp : public CWinApp
{
public:
    BOOL InitInstance();
};
```

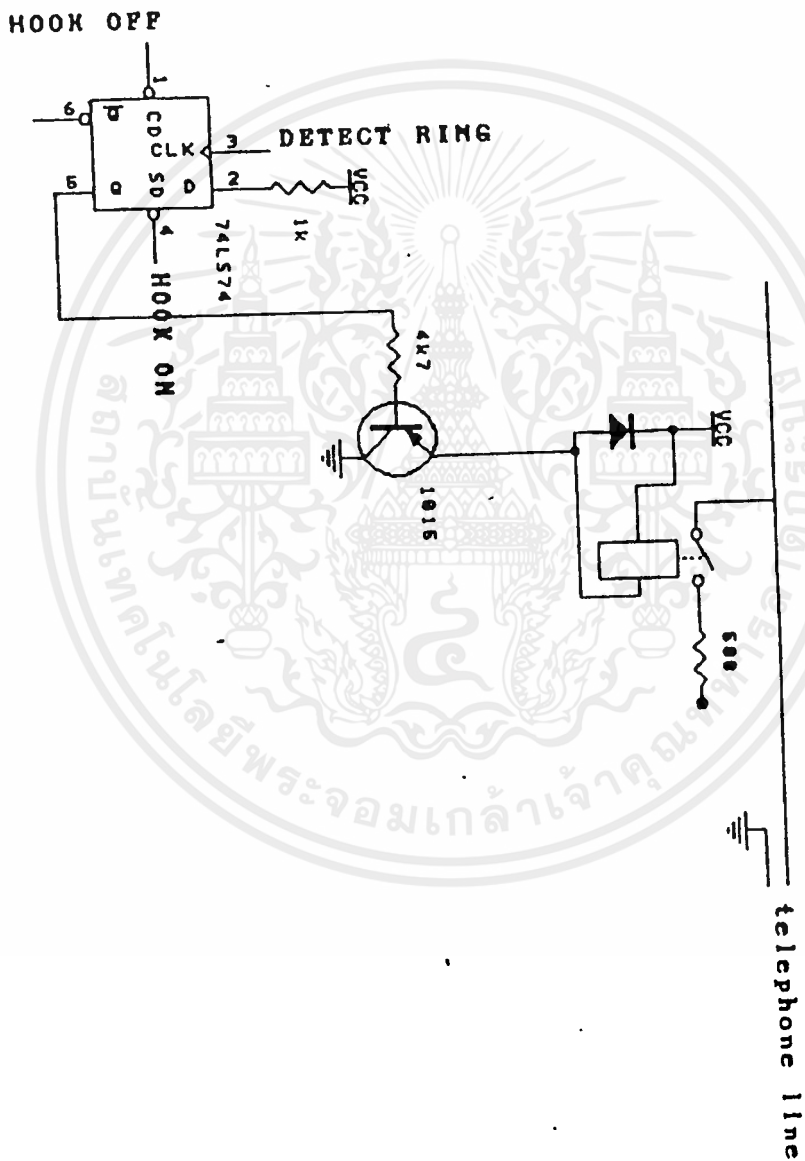
////////////////////////////////////



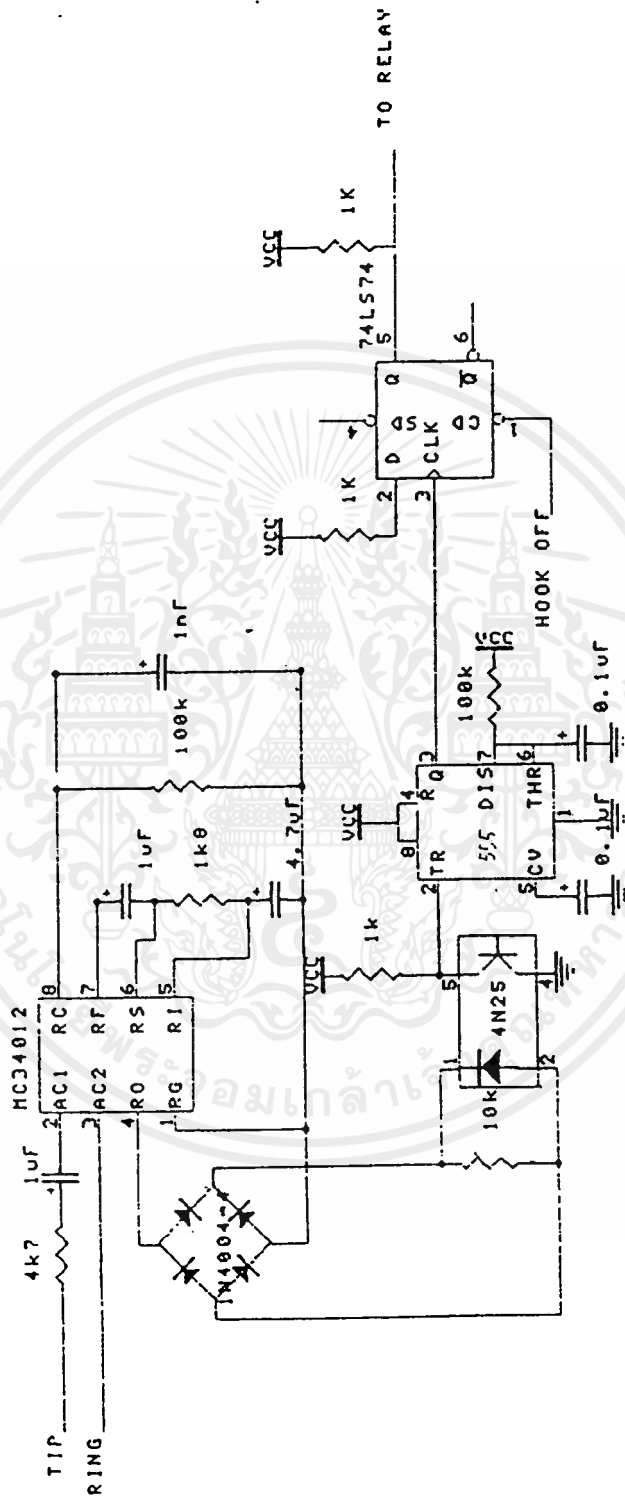


# Interface Circuit

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
 ไม่ควรดัดแปลงแก้ไข หรือทำซ้ำโดยไม่ได้รับอนุญาตจากเจ้าของเอกสารทุกที่ทั้งที่พิมพ์และใช้



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



แสดงวงจรรวมที่ใช้ภายในโครงงาน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้