

ตู้สาขาอัตโนมัติ

AUTOMATIC BRANCH EXCHANGE



โดย

นายปณิธาน ทิพย์เนตร

นายสรายุทธ สืบโชติวงศ์

ปริญญานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต

สาขาวิศวกรรมโทรคมนาคม

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

ปีการศึกษา 2541

เลขหม.....

เลขทะเบียน..... 32597

วัน, เดือน, ปี 18 พ.ค. 2542

ไม่วารณี่ใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไป

คู่มือสาขาอัตโนมัติ

AUTOMATIC BRANCH EXCHANGE

โดย

นายปณิธาน ทิพย์เนตร

นายสรารวุฒิ สืบโชติวงศ์

อาจารย์ที่ปรึกษา

อ. สุรพล บุญจันทร์

ปริญญานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต

สาขาวิศวกรรมโทรคมนาคม

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

ปีการศึกษา 2541

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ปริญญานิพนธ์ปีการศึกษา 2541

ภาควิชาวิศวกรรมโทรคมนาคม

คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

เรื่อง **ตู้สาขาอัตโนมัติ**

AUTOMATIC BRANCH EXCHANGE

ผู้จัดทำ

1. นายปณิธาน ทิพย์เนตร 39013014

2. นายสรารุณี สืบโชคิวงศ์ 39013033

.....  อาจารย์ที่ปรึกษา
(อาจารย์สุรพล บุญจันทร์)



ตู้สาขาอัตโนมัติ

AUTOMATIC BRANCH EXCHANGE

โดย นายปณิธาน ทิพย์เนตร 39013014

นายสราวุฒิ สืบโชติวงศ์ 39013033

อาจารย์ที่ปรึกษา อาจารย์สุรพล บุญจันทร์

บทคัดย่อ

ปริญญานิพนธ์ฉบับนี้เป็นโครงการเกี่ยวกับ ตู้สาขาอัตโนมัติ (PABX) เป็นระบบที่ออกแบบมาเพื่อใช้ในการติดต่อภายในบริษัท อพาร์ทเมนท์ หรือ โรงงานอุตสาหกรรม เพื่อให้เกิดความคล่องตัวสูง และระบบนี้ยังสามารถรองรับอัตโนมัติ โดยไม่จำเป็นต้องมีโอเปอเรเตอร์คอยควบคุม ทำให้ประหยัดค่าใช้จ่าย ระบบตู้สาขาอัตโนมัติ (PABX) ประกอบด้วยไมโครคอนโทรลเลอร์เป็นตัวควบคุมการทำงานซึ่งเป็นหัวใจหลักของระบบนี้

ABSTRACT

This thesis is about Private Automatic Branch Exchange (PABX). It is designed for company's communication, apartment and industrial factory. This Automatic branch exchange can be automatically received to let the caller know the details automatically receiver. This system is no longer need the operators to operate. It can safe your cost.

This Private Automatic Branch Exchange consists of micro controller to process all the operation.

สารบัญ

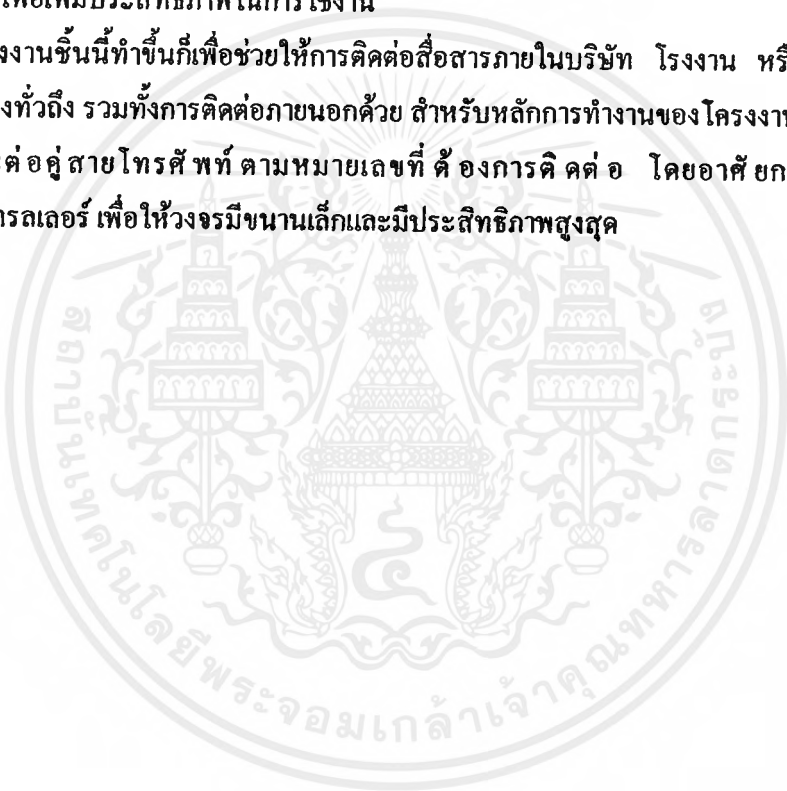
บทที่1 บทนำ	หน้า 1
บทที่2 ทฤษฎีหรือหลักการทำงาน	2
2.1 บล็อกไดอะแกรม	2
2.2 ไมโครคอลโทรลเลอร์	5
2.3 PIA 8255	10
2.4 ไอซีถอดรหัสสัญญาณความถี่โทรศัพท์	16
2.5 ไอซีบันทึกสัญญาณเสียง	21
2.6 การเชื่อมโยงทางแสง	27
2.7 ส่วนเชื่อมต่อสัญญาณเสียง	32
2.8 ความรู้เบื้องต้นเกี่ยวกับโทรศัพท์	34
บทที่3 การคำนวณและการสร้าง	45
3.1 วงจรกำเนิดสัญญาณ	45
3.2 วงจรตอบรับโทรศัพท์อัตโนมัติ	48
3.3 วงจรดีเทคสัญญาณกระดิ่ง	48
3.4 วงจรเชื่อมต่อช่องสัญญาณเสียง	49
3.5 วงจรถอดรหัสเลขหมายโทรศัพท์	50
3.6 วงจรควบคุมระบบ	51
3.7 วงจรอินพุท / เอาท์พุท พอร์ต	52
บทที่4 การทดลองและผลการทดลอง	53
4.1 การทดลองวงจรมกำเนิดสัญญาณ โทน	54
4.2 การทดลองวงจรถอบรับโทรศัพท์อัตโนมัติ	58
4.3 การทดลองวงจรดีเทคสัญญาณกระดิ่ง	59
4.4 การทดลองวงจรเชื่อมต่อช่องสัญญาณเสียง	60
4.5 การทดลองวงจรถอดรหัสเลขหมายโทรศัพท์	62
4.6 การประกอบอุปกรณ์ลงกล่อง	64
บทที่5 บทวิจารณ์และบทสรุป	66
กิตติกรรมประกาศ	67
หนังสืออ้างอิง	68
ภาคผนวก ไฟลวชาร์ต และ โปรแกรมการทำงาน	69-100

บทที่ 1

บทนำ

ในปัจจุบันความก้าวหน้าทางเทคโนโลยี ได้มีบทบาทที่สำคัญต่อชีวิตประจำวันของมนุษย์ ดังนั้นในแต่ละวันมนุษย์จำเป็นต้องติดต่อดสื่อสารซึ่งกันและกัน เพื่อตอบสนองความต้องการของมนุษย์ อุปกรณ์ที่ใช้ในการติดต่อดสื่อสารที่สำคัญอีกอย่างหนึ่งก็ได้แก่ โทรศัพท์ ซึ่งมีความคล่องตัวในการใช้งาน โดยที่ไม่ต้องเสียเวลาในการเดินทาง เพียงแค่เรายกหูโทรศัพท์แล้วกดหมายเลขที่ต้องการติดต่อด เราก็จะสามารถสนทนาได้ทันที ดังนั้นในโรงแรม โรงงาน หรือบริษัทต่างๆ ก็มีความจำเป็นที่จะต้องใช้โทรศัพท์ในการติดต่อดสื่อสาร และเพื่อให้การติดต่อดสื่อสารเป็นไปอย่างทั่วถึง จึงจำเป็นต้องมีการขยายคู่สายโทรศัพท์ เพื่อเพิ่มประสิทธิภาพในการใช้งาน

โครงการชิ้นนี้ทำขึ้นก็เพื่อช่วยให้การติดต่อดสื่อสารภายในบริษัท โรงงาน หรือสำนักงานต่างๆ เป็นไปได้อย่างทั่วถึง รวมทั้งการติดต่อดภายนอกด้วย สำหรับหลักการทำงานของโครงการชิ้นนี้ก็คือ จะทำหน้าที่เชื่อมต่อดคู่สายโทรศัพท์ ตามหมายเลขที่ติดต่อด โดยอาศัยการควบคุมด้วยไมโครคอนโทรลเลอร์ เพื่อให้วงจรมีขบวนการและประสิทธิภาพสูงสุด



บทที่ 2

ทฤษฎีหรือหลักการทํางาน

จากแนวความคิดที่ต้องการให้การติดต่อกันภายในบริษัทหรือสำนักงานขนาดเล็กสามารถติดต่อสื่อสารแลกเปลี่ยนข้อมูลระหว่างกันและกันได้ โดยผ่านคู่สายโทรศัพท์ขององค์การโทรศัพท์ ซึ่งจะทำให้ค่าใช้จ่ายในการสื่อสารภายในลดลง และยังทำให้คู่สายต่างๆ ภายในสามารถติดต่อกับชุมสายโทรศัพท์ขององค์การโทรศัพท์ เพื่อที่จะติดต่อไปยังคู่สายต่างๆ ดังแสดงด้วยด้วยบล็อกไดอะแกรมต่อไปนี้

2.1 บล็อกไดอะแกรม

จากบล็อกไดอะแกรมในรูปที่ 2.1 จะเห็นว่าสามารถแบ่งออกเป็นภาคต่างๆ ได้ 9 ภาค คือ

2.1.1 วงจรเชื่อมต่อโทรศัพท์สายนอก

2.1.2 วงจรดีเทค Ringing Tone

2.1.3 วงจรตอบรับอัตโนมัติ

2.1.4 วงจรกำเนิดสัญญาณโทนเสียงต่างๆ

2.1.5 วงจรเชื่อมต่อช่องสัญญาณเสียง

2.1.6 วงจรดีเทคสัญญาณ DTMF

2.1.7 วงจรเชื่อมต่อโทรศัพท์สายใน

2.1.8 หน่วยประมวลผลกลาง

2.1.9 วงจรแหล่งจ่ายไฟ

จากบล็อกไดอะแกรมแสดงภาคต่างๆ ซึ่งจะทำงานที่สัมพันธ์กันสามารถอธิบายการทำงานรวมกันได้ดังนี้คือ การทำงานของวงจรทั้งหมดจะแบ่งออกเป็น 2 โหมด คือ โหมดการติดต่อภายในกับโหมดการติดต่อภายนอก โหมดการติดต่อภายนอก เมื่อมีผู้เรียกเข้ามาจากภายนอกวงจรตรวจจับสัญญาณกระดิ่งจะจับสัญญาณกระดิ่งที่เข้ามา แล้วทำการปรับอิมพีแดนซ์ของตัวเอง ซึ่งในตอนแรกมีค่าความต้านทานมาก และทำให้ลดลงเหลือค่าความต้านทานประมาณ 600 โอห์ม คือ เป็นการรับสายนั่นเอง จากนั้นจึงส่งสัญญาณไปยังหน่วยประมวลผลกลาง เพื่อให้หน่วยประมวลผลกลางสั่งให้วงจรตอบรับโทรศัพท์อัตโนมัติทำงานเพื่อบอกให้ผู้เรียกเข้า สามารถเลือกหมายเลขของคู่สายภายในที่ต้องการติดต่อได้ จากนั้นเมื่อผู้เรียกกดเลขหมายภายในได้แล้ว สัญญาณ DTMF ก็จะถูกส่งไปยังวงจรสัญญาณดีเทคสัญญาณ DTMF และถอดรหัสไปเป็นสัญญาณดิจิทัล เพื่อส่งไปยังหน่วยประมวลผลกลางต่อไป เมื่อหน่วยประมวลผลกลางรับรหัสที่ได้มาแล้ว ก็จะทำการตรวจดูว่าคู่สายที่ถูกเรียกเข้ามาว่างหรือไม่ ถ้าว่างก็จะสั่งให้วงจรกำหนดสัญญาณเสียงโทน ส่งสัญญาณ Ringing Tone ไปยังคู่สายภายในที่ถูกเรียก แต่ถ้าคู่สายภายในที่ถูกเรียกไม่ว่าง หน่วยประมวลผลกลางก็จะสั่งให้วงจรกำเนิดเสียงโทน ส่งสัญญาณ Busy Tone ไปยังผู้เรียกเข้ามา ถ้าหากคู่สายภายในที่ถูกเรียกว่างพร้อมที่จะใช้งานได้ เมื่อได้ยินสัญญาณ Ringing Tone ถ้ามีการยกหูโทรศัพท์ วงจรตรวจจับการยกหูโทรศัพท์ ก็จะรับรู้ว่ามี การยกหูโทรศัพท์ขึ้น และส่งผลไปยังหน่วยประมวลผลกลาง และหน่วยประมวลผลกลางก็จะสั่งให้วงจรเชื่อมสัญญาณเสียง ทำการเชื่อมคู่สาย

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ที่เรียกเข้ามาที่ตู้สายภายในที่ถูกระบุ และเมื่อฝ่ายใดฝ่ายหนึ่งวางหู ก็จะหมดช่วงของการสนทนา ส่วน โหมดการติดต่อภายในนั้น เมื่อตู้สายภายในสายใดตู้สายหนึ่งยกหูขึ้นมา ทางวงจรตรวจจับการยกหู ก็จะ ตรวจจับได้แล้วส่งไปยังหน่วยประมวลผลกลาง จากนั้นหน่วยประมวลผลกลางก็จะสั่งให้ วงจรกำเนิด สัญญาณเสียงโทน ส่งสัญญาณ Dial Tone ไปยังตู้สายนั้น เมื่อตู้สายภายในตู้นั้นกดเลขหมายที่ต้องการ ติดต่อ สัญญาณเลขหมายที่ถูกระบุก็จะส่งมายังวงจร คีเทคสัญญาณ DTMF และถูกถอดรหัสเป็นดิจิทัล และส่งมายังหน่วยประมวลผลกลาง เมื่อหน่วยประมวลผลกลางได้รับรหัสเลขหมายแล้ว ก็จะทำการ วิเคราะห์ว่าเป็นเลขหมายภายในตู้สายใด จากนั้นจึงตรวจสอบว่า ตู้สายภายในตู้นั้นว่างหรือไม่ ถ้าหากไม่ ว่าง หน่วยประมวลผลกลางก็จะสั่งให้วงจรกำเนิดสัญญาณเสียงโทน ส่งสัญญาณ Busy Tone ไปยังผู้เรียก และถ้าหากว่าตู้สายภายในของผู้ถูกเรียกว่าว่าง หน่วยประมวลผลกลาง ก็จะสั่งให้วงจรกำเนิดสัญญาณเสียง โทน ส่งสัญญาณ Ringing Tone ไปยังผู้เรียก และส่งสัญญาณ Ring Back Tone ไปยังผู้เรียก และเมื่อผู้ถูก เรียกยกหูขึ้น หน่วยประมวลผลกลางก็จะสั่งให้วงจรเชื่อมต่อของสัญญาณเสียงต่อตู้สายของผู้เรียกและผู้ ถูกเรียกเข้าด้วยกัน ก็สามารถสนทนากันได้ การสนทนาจะหยุดลงได้เมื่อฝ่ายใด ฝ่ายหนึ่งวางหูก่อน



2.2 ไมโครคอลโทรลเลอร์ 8031

ไมโครคอลโทรลเลอร์ 8031 เป็นไมโครคอมพิวเตอร์แบบที่มีขนาดเล็ก โดยบรรจุไว้ในแผงรวม (Integrated Circuit) เหมาะสมสำหรับควบคุมอุปกรณ์อื่น ๆ แบบอัตโนมัติ มีความสะดวกในการใช้งาน และสามารถเขียนโปรแกรมควบคุมด้วยภาษาเบสิก หรือภาษาแอสเซมบลีก็ได้ ผู้ใช้สามารถเขียนโปรแกรมควบคุมการทำงานได้ตามความต้องการ และสามารถเปลี่ยนแปลง ฟังก์ชัน การทำงานของวงจรได้สะดวก โดยเพียงแต่เปลี่ยนแปลงในส่วนของโปรแกรมเท่านั้น โดยไม่ต้องเปลี่ยนแปลงในส่วนของวงจรฮาร์ดแวร์ใดๆ เลย ไมโครคอลโทรลเลอร์ 8031 อยู่ในตระกูล MCS - 51 เป็นอุปกรณ์ที่ออกแบบมาสนองความต้องการของผู้ใช้คือ มีสายอินพุตเอาต์พุตภายในตัวเอง พอร์ตอินพุตและพอร์ตเอาต์พุต ทัฟเฟอร์อินเตอร์เฟส และสายควบคุมอื่นๆ ที่ใช้สำหรับแลกเปลี่ยนข้อมูลกับแอดเดรส และยังมีชุดคำสั่งเพิ่มขึ้นเป็นพิเศษเพื่อจัดการข้อมูล และนอกจากนี้ยังมีวงจรตั้งเวลา และวงจรมับด้วย MCS - 51 มีอยู่ด้วยกันหลายเบอร์ แต่ละเบอร์ก็มีความสามารถพิเศษแตกต่างกันไป ผู้ใช้สามารถดูได้จากคู่มือของ MCS - 51 และเลือกใช้ได้ตามสะดวก

2.2.1 คุณสมบัติทั่วไปของไมโครคอลโทรลเลอร์ MCS - 51

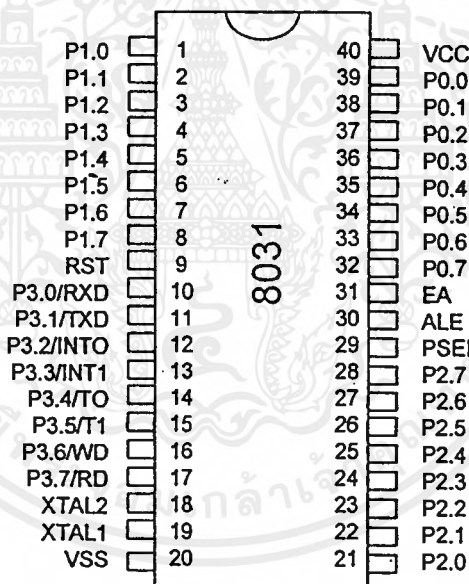
คุณสมบัติทั่วไปที่สำคัญของ ไมโครคอลโทรลเลอร์ ตระกูล MCS - 51 มีดังนี้

- เป็นไมโครคอลโทรลเลอร์ขนาด 8 บิต
- มีวงจรออสซิลเลเตอร์และวงจรผลิตสัญญาณนาฬิกาภายในตัว
- มีขาสัญญาณอินพุต จำนวน 32 บิต
- สามารถเชื่อมต่อหน่วยความจำข้อมูลภายนอก (external data memory) โดยอ้างตำแหน่งแอดเดรสได้ถึง 64 กิโลไบต์
- สามารถเชื่อมต่อหน่วยความจำโปรแกรมภายนอก (external program memory) โดยอ้างตำแหน่งแอดเดรสได้ถึง 64 กิโลไบต์
- มีหน่วยความจำโปรแกรมภายในตัว (on-chip program memory) 4 กิโลไบต์ โดยเฉพาะเบอร์ 8052 จะมีหน่วยความจำภายในส่วนนี้ถึง 8 กิโลไบต์ สำหรับเบอร์ 8031 และ 8032 จะไม่มีหน่วยความจำในส่วนนี้
- มีหน่วยความจำโปรแกรมภายในตัว (on-chip data memory) ขนาด 128 กิโลไบต์ โดยเฉพาะเบอร์ 8052 และ 8032 จะมีหน่วยความจำในส่วนนี้ถึง 256 กิโลไบต์
- หน่วยความจำข้อมูลภายในบางส่วน สามารถเข้าถึงข้อมูลระดับบิตได้อีกด้วย ทำให้การควบคุมหรือการตรวจสอบสถานะบิต ทำได้ง่าย ส่งผลให้การเขียนโปรแกรมทำได้ง่ายมากขึ้น
- มีไทม์เมอร์/เคาน์เตอร์ (timer/counters) ขนาด 16 บิต จำนวน 2 ตัว โดยเฉพาะเบอร์ 8032 หรือ 8052 จะมีไทม์เมอร์/เคาน์เตอร์จำนวน 3 ตัว

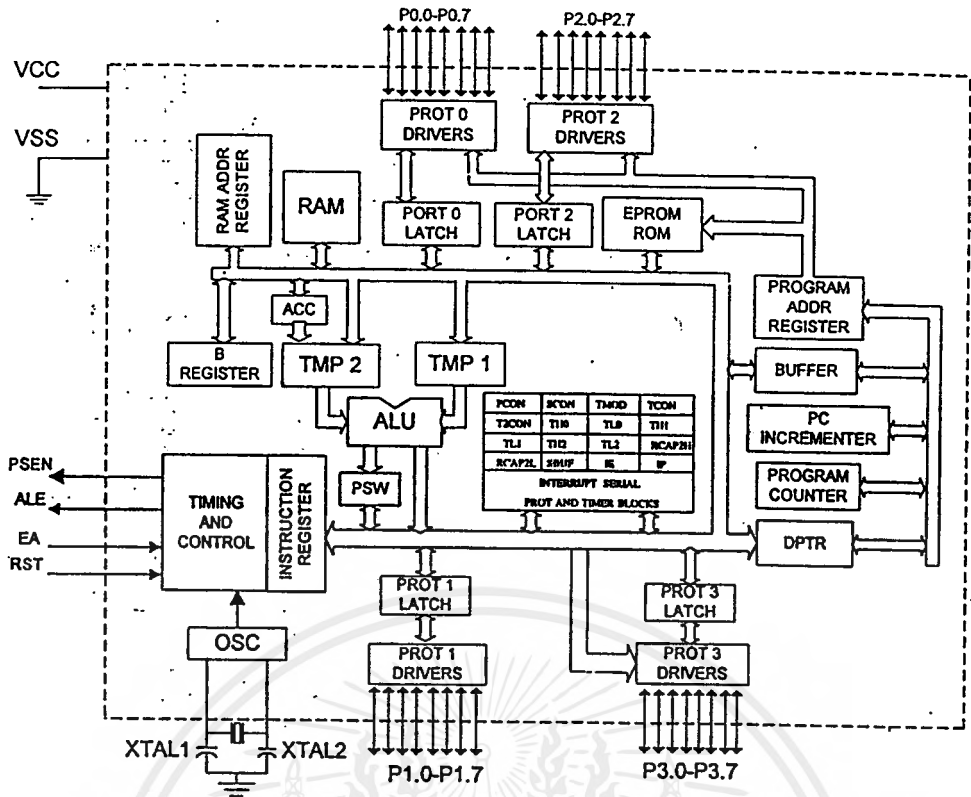
- การอินเทอร์รัปต์สามารถทำได้จาก 5 แหล่งกำเนิด โดยเฉพาะเบอร์ 8032 และ 8052 จะทำการอินเทอร์รัปต์ได้จาก 6 แหล่งกำเนิด โดยเฉพาะการอินเทอร์รัปต์ยังสามารถจัดระดับความสำคัญได้เป็น 2 ระดับ
- มีพอร์ตสื่อสารอนุกรมภายในตัวเอง ซึ่งทำงานเป็น แบบ ฟูลดูเพล็กซ์ (full duplex)
- มีคำสั่งในการคำนวณทางคณิตศาสตร์ และตรรกศาสตร์
- คำสั่งโดยส่วนใหญ่ใช้เวลาเพียง 1 ไมโครวินาที เมื่อใช้คริสตอลความถี่ 12 เมกะเฮิร์ตซ์
- ต้องการแหล่งจ่ายไฟ 5 โวลต์ เพียงชุดเดียว

2.2.2 โครงสร้างของไมโครคอนโทรลเลอร์ 8031

โครงสร้างของไมโครคอนโทรลเลอร์ ตระกูล MCS-51 ทุกเบอร์ จะมีตำแหน่งขาพื้นฐานที่เหมือนกัน สำหรับโครงงานนี้จะใช้เบอร์ 8031 ซึ่งมีโครงสร้างทางสถาปัตยกรรมภายนอกและภายใน ดังรูป 2.2 และรูปที่ 2.3



รูปที่ 2.2 แสดงสถาปัตยกรรมภายนอกและการจัดตำแหน่งขาต่างๆ ของไมโครคอนโทรลเลอร์ 8031



รูปที่ 2.3 แสดงสถาปัตยกรรมภายในของ ไมโครคอนโทรลเลอร์ 8031

จากรูปที่ 2.3 เป็นการแสดงโครงสร้างทางสถาปัตยกรรมภายในของไมโครคอนโทรลเลอร์ 8031 จะเห็นว่ามีส่วนประกอบภายในมากมายบรรจุอยู่รวมกันไว้และมีบัสภายใน (internal bus) ติดต่อกับส่วนต่างๆ ภายในตัวไอซี การรวมอุปกรณ์ในส่วนต่างๆ บรรจุไว้ภายในวงจรรวมเดียวกันนี้จะทำให้การทำงานมีประสิทธิภาพ เพราะจะไม่เกิดการรบกวนได้ง่าย ตำแหน่งหน้าที่การใช้งานของแต่ละขาของไมโครคอนโทรลเลอร์ 8031 มีดังนี้

ขาพอร์ท 0 (Port 0)

มี 8 ขาได้แก่ขา P0.0 – P0.7 เป็นขาพอร์ทอินพุทเอาต์พุท แบบ 2 ทิศทางสำหรับใช้งานทั่วไป โดยถ้าใช้งานเป็นอินพุทพอร์ท ต้องทำการเขียนค่า 1 ไปยังแต่ละบิตของพอร์ท เพื่อกำหนดให้ขาพอร์ทเหล่านั้น อยู่ในสถานะปล่อยลอย ซึ่งในสถานะนี้เองที่สามารถนำมาใช้เป็นพอร์ทอินพุทอิมพีแดนซ์สูงได้ นอกจากนี้จะใช้งานเป็นพอร์ทอินพุทเอาต์พุท แล้วมันยังถูกใช้งานในการติดต่อกับหน่วยความจำภายนอกด้วย โดยทำหน้าที่ในการกำหนดตำแหน่งแอดเดรสไบต์ต่ำ (A0-A7) ส่วนตำแหน่งแอดเดรสไบต์สูงจะอยู่ที่พอร์ท 2

ขาพอร์ท 1 (Port 1)

มี 8 ขา ได้แก่ขา P1.0 – P1.7 เป็นขาพอร์ทอินพุทเอาต์พุท แบบ 2 ทิศทาง สำหรับใช้งานทั่วไป โดยถ้าใช้งานเป็นอินพุทพอร์ท ต้องทำการเขียนค่า 1 ไปยังทุกๆบิตของพอร์ท เพื่อกำหนดให้เป็น พอร์ทอินพุท

ขาพอร์ท 2 (Port 2)

มี 8 ขา ได้แก่ขา P2.0 – P2.7 เป็นขาพอร์ทอินพุทพอร์ทเอาต์พุท แบบ 2 ทิศทางสำหรับใช้งานทั่วไป โดยถ้าใช้งานเป็นอินพุทพอร์ทต้องทำการเขียนค่า 1 ไปยังแต่ละบิตของพอร์ท เพื่อกำหนดให้เป็นพอร์ทอินพุท นอกจากพอร์ทนี้จะใช้งานเป็นพอร์ทอินพุทเอาต์พุทแล้ว ยังถูกใช้งานในการติดต่อกับหน่วยความจำภายนอกด้วย โดยทำหน้าที่ในการกำหนดตำแหน่งแอดเดรสไบต์สูง (A8 – A15)

ขาพอร์ท 3 (Port 3)

มี 8 ขา ได้แก่ขา P3.0 – P3.7 เป็นขาพอร์ทอินพุทเอาต์พุท แบบ 2 ทิศทางสำหรับการใช้งานทั่วไป โดยถ้าใช้งานเป็นอินพุทพอร์ทต้องการเขียนค่า 1 ไปยังแต่ละบิตของพอร์ท เพื่อกำหนด ให้เป็นพอร์ทอินพุท นอกจากนี้จะใช้งานเป็นพอร์ทอินพุทและเอาต์พุทแล้ว มันยังถูกใช้งานในหน้าที่พิเศษต่างๆ ดังแสดงในตารางที่ 2.1

ขาพอร์ท	หน้าที่พิเศษ
P3.0	RXD (serial input port)
P3.1	TXD (serial output port)
P3.2	INT 0 (external interrupt 0)
P3.3	INT 1 (external interrupt 1)
P3.4	T 0 (Timer 0 external input)
P3.5	T 1 (Timer 1 external input)
P3.6	WR (external data memory write strobe)
P3.7	RD (external data memory read strobe)

ตารางที่ 2.1 แสดงหน้าที่พิเศษของแต่ละขาของพอร์ท 3

ขารีเซท (RST)

ใช้สำหรับการรีเซตการทำงานของไมโครคอนโทรลเลอร์ โดยการรีเซตต้องคงสถานะเป็น 1 อย่างน้อยนาน 2 ไมโครวินาที ในขณะที่ออสซิลเลเตอร์ยังทำงานอยู่

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ขา ALE/PROG

เป็นขาสัญญาณเพื่อทำหน้าที่ควบคุมการแลตช์ (latch) ค่าตำแหน่งแอดเดรสไบท์ต่ำ (address latch enable) เมื่อต้องการติดต่อกับหน่วยความจำภายนอก นอกจากนี้ขานี้ยังทำหน้าที่เป็นอินพุตรับพัลส์ในการโปรแกรม (program pulse input) ในส่วนของหน่วยความจำ EPROM สำหรับไมโครคอนโทรลเลอร์ในตระกูล MCS – 51 ที่มีหน่วยความจำโปรแกรมภายในเป็น EPROM

ขา PSEN (Program Store Enable)

ทำหน้าที่เป็นสัญญาณสตrobe เพื่ออ่านคำสั่งจากหน่วยความจำโปรแกรมภายนอก เมื่อไมโครคอนโทรลเลอร์ประมวลผลคำสั่งจากหน่วยความจำภายนอก ขานี้จะส่งสัญญาณสตrobe จำนวน 2 ครั้ง ในแต่ละเมทซ์ขึ้นไซเคิล แต่ในขณะที่ติดต่อกับหน่วยความจำข้อมูลภายนอกจะไม่มีคำสั่งสัญญาณสตrobe แต่อย่างใด

ขา EA (External Access enable)

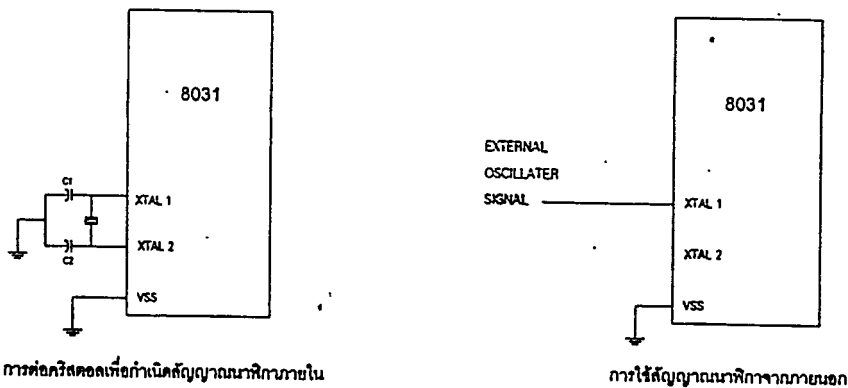
เป็นขาสำหรับการเลือกใช้หน่วยความจำโปรแกรมจากภายในหรือจากภายนอก โดยถ้ามีสถานะเป็น 0 จะหมายถึงให้ไมโครคอนโทรลเลอร์ รับคำสั่งจากหน่วยความจำภายนอกที่ตำแหน่งแอดเดรส 0000H – 0FFFH แต่ถ้าขานี้มีสถานะเป็น 1 หมายความว่า โปรแกรมในตำแหน่ง 0000H – 0FFFH ถูกเก็บไว้ใน 8031

ขา XTAL 1 และ ขา XTAL 2

เป็นขาอินพุตและเอาต์พุตของวงจร อินเวอร์ตติ้งออสซิลเลเตอร์แอมพลิไฟเออร์ (inverting oscillator amplifier) สำหรับใช้คู่ร่วมกับคริสตัลภายนอกเพื่อเป็นตัวกำเนิดสัญญาณนาฬิกาภายในควบคุมการทำงานของ 8031 แต่ถ้าต้องการเอาสัญญาณนาฬิกาจากภายนอก มาเป็นสัญญาณนาฬิกาควบคุม 8031 ก็ให้ต่อสัญญาณนาฬิกาที่มาจากภายนอกเข้าที่ขา XTAL 1 ส่วนขา XTAL 2 ปล่อยลอยไว้ดังรูปที่ 2.4

ขา Vcc เป็นขาที่ใช้สำหรับต่อป้อนแรงดันไฟเลี้ยง + 5 โวลท์

ขา Vss เป็นขาที่ใช้สำหรับต่อลงกราวด์

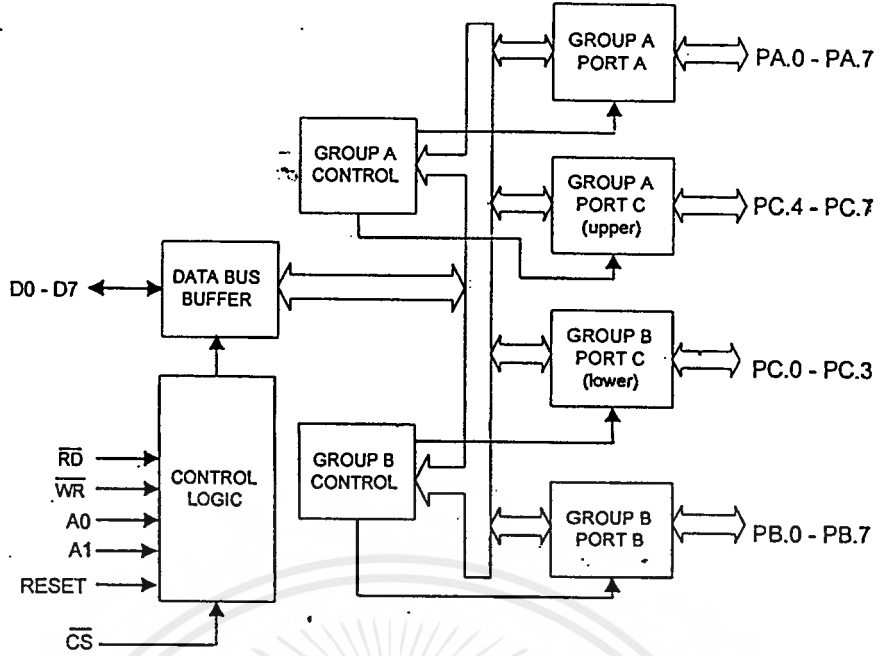


รูปที่ 2.4 แสดงการต่อใช้งานสัญญาณนาฬิกาของ 8031

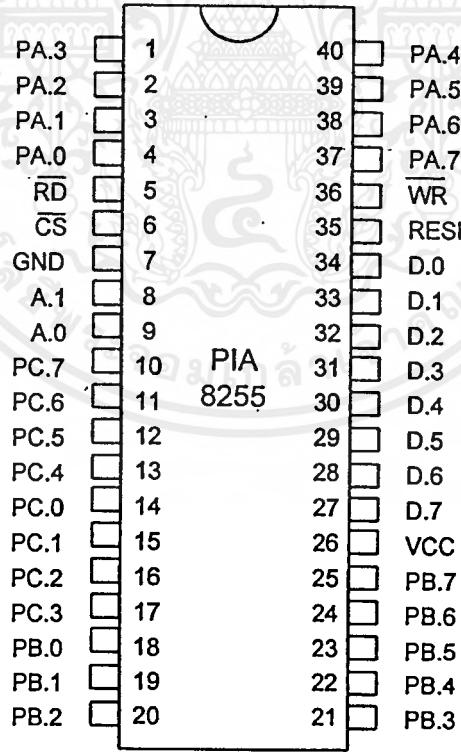
2.3 PIA 8255

PIA 8255 (PIA ย่อมาจาก Programmable Interface Adapter) เป็น ไอซี 40 ขา ถูกออกแบบมาเพื่อที่จะเป็นพอร์ทสำหรับการรับส่งข้อมูลแบบขนาน ระหว่างอุปกรณ์ภายนอกกับไมโครคอนโทรลเลอร์ มีความสะดวกในการนำเอา 8255 ไปใช้งานเนื่องจาก เราสามารถเปลี่ยนแปลงลักษณะการทำงานของพอร์ทให้เป็น อินพุทหรือเอาต์พุทพอร์ทได้อย่างสะดวก เพียงการส่งข้อมูลควบคุมจากไมโครคอนโทรลเลอร์ให้กับ 8255 ก่อนที่จะเริ่มต้นใช้งานพอร์ทเท่านั้น โดยที่ความสามารถนี้จะถูกเรียกว่า Programmable คือ สามารถโปรแกรมการทำงานได้ ทำให้ได้รับความนิยมกันอย่างแพร่หลาย

จากในรูปที่ 2.5 เป็นบล็อกไดอะแกรมโครงสร้างการทำงานของ 8255 ส่วนรายละเอียดของตำแหน่งขาต่างๆ แสดงไว้ในรูปที่ 2.6 จะเห็นได้ว่าประกอบด้วยบล็อกของหน่วยการทำงานหลายส่วน ภายในบล็อกทางขวามือทั้ง 4 บล็อก เป็นส่วนที่เชื่อมต่อกับอุปกรณ์ภายนอกโดยตรง โดยผ่านทางเส้นสัญญาณที่ระบุชื่อว่า PA.0 – PA.7, PB.0 – PB.7 และ PC.0 – PC.7 กลุ่มของสัญญาณเหล่านี้จำแนกเป็น 3 กลุ่ม คือ พอร์ท A, B และ C สำหรับบล็อกคัดเข้ามบริเวณส่วนกลางที่มีชื่อว่า Group A Control และ Group B control ทำหน้าที่กำหนดการทำงานของพอร์ท A, B และ C สำหรับบล็อกคัดเข้ามบริเวณส่วนกลางที่มีชื่อว่า Group A Control และ Group B control ทำหน้าที่กำหนดการทำงานของพอร์ททั้งสาม โดยบล็อกทั้งสองนี้เชื่อมต่อกับบล็อกอื่นๆ ผ่านทางบัสข้อมูลภายใน 8255 เอง สำหรับบล็อกการทำงานทางด้านซ้ายที่มีชื่อว่า Data bus buffer และ read/write control logic ทำหน้าที่เชื่อมต่อระหว่างระบบบัสของไมโครคอนโทรลเลอร์กับ 8255 เพื่อรับส่งข้อมูลระหว่างกันตามระดับของลอจิกของขาสัญญาณ RD_A และ WR_A ตามลำดับ



รูปที่ 2.5 แสดง Block Diagram ภายในของ 8255



รูปที่ 2.6 แสดงตำแหน่งขาต่างๆ ของ 8255

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2.3.1 หน้าทีขาสัญญาณของ 8255

เพื่อให้เข้าใจวิธีการต่อใช้งานระหว่างไมโครคอมพิวเตอร์กับ PIA 8255 จึงจำเป็นต้องเข้าใจความหมายและตำแหน่งขาต่างๆ เสียก่อนดังนี้คือ

DO – D7 เป็นบัตข้อมูล ทำหน้าที่อ่านหรือเขียนข้อมูลจากพอร์ท โดยต่อ DO-D7 ต่อเข้ากับ Data Bus ของไมโครคอมพิวเตอร์

CS เป็นขาอินพุตชิป (select shift) ทำหน้าที่รับสัญญาณจากภายนอกเพื่อเลือกชิป 8255 โดยเมื่อขานี้เป็น “low” จะทำให้ 8255 ต่อเข้ากับระบบบัตของไมโครคอมพิวเตอร์เพื่อให้อ่านหรือเขียนข้อมูลจากพอร์ทเกิดขึ้น

RD เป็นขาสัญญาณอ่านข้อมูล ทำหน้าที่รับสัญญาณอินพุตที่ส่งมาจาก CPU เมื่อขาสัญญาณนี้เป็น “low” และขา CS เป็น “low” จะมีการอ่านข้อมูลเกิดขึ้นบนบัตข้อมูล

WR เป็นขาสัญญาณเขียนข้อมูล เมื่อ CS และ WR เป็น Logic “0” จะเกิดการเขียนข้อมูลขึ้นบนบัตข้อมูล

A0-A1 เป็นขาสัญญาณแอดเดรสเลือกพอร์ท A, B, C และควบคุมพอร์ท (control port)

RESET เป็นขาสัญญาณเคลียร์สถานะต่างๆ ภายใน 8255 โดยจะมีการเซตให้ทุกพอร์ทเป็นอินพุตพอร์ท

PA0 – PA7 เป็นขาสัญญาณอินพุต/เอาต์พุต พอร์ท A ขนาด 8 บิต

PA0 - PB7 เป็นขาสัญญาณอินพุต/เอาต์พุต พอร์ท B ขนาด 8 บิต

PC0 - PC7 เป็นขาสัญญาณอินพุต/เอาต์พุต พอร์ท C ขนาด 8 บิต

ในบรรดาพอร์ททั้งสามของ 8255 มีชื่อเรียกว่าพอร์ท A, B และ C โดยพื้นฐานนั้นล้วนเป็นพอร์ทแบบขนานที่ประกอบด้วยขาสัญญาณ 8 เส้น (8 บิต) ซึ่งแต่ละเส้นจะแทนบิตข้อมูลของพอร์ท (พอร์ทข้อมูลขนาน 8 บิต) ซึ่งเราสามารถอ้างถึงแต่ละบิตของเส้นสัญญาณพอร์ทนี้ได้โดยอิสระ ใดๆก็ตาม 8255 ได้ทำการแบ่งกลุ่มของพอร์ทเหล่านี้เป็น 2 กลุ่ม คือ กลุ่ม A และกลุ่ม B เพื่อประโยชน์ในการกำหนดรูปแบบการทำงานของพอร์ทดังตารางต่อไปนี้

ชื่อกลุ่ม	ลักษณะ
GROUP A	พอร์ท A จำนวน 8 บิต (ทุกบิตของพอร์ท) พอร์ท C จำนวน 4 บิต (เฉพาะ 4 บิตบนของพอร์ท)
GROUP B	พอร์ท B จำนวน 8 บิต (ทุกบิตของพอร์ท) พอร์ท C จำนวน 4 บิต (เฉพาะ 4 บิตล่างของพอร์ท)

ตารางที่ 2.2 แสดงรูปแบบการทำงานของพอร์ท

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

จากตารางข้างต้นจะเป็นได้ว่าจำนวนสัญญาณทั้งหมดของพอร์ท C (PC0 – PC7) ได้ถูกแยกออกเป็นสองกลุ่ม คือกลุ่มของ 4 บิตล่าง จาก PC0 – PC3 และกลุ่มของ 4 บิตบน จาก PC4 – PC7 ดังนั้นพอร์ทกลุ่ม A และกลุ่ม B ของ 8255 จึงมีจำนวนบิตในแต่ละกลุ่มเป็นจำนวนถึง 12 บิต

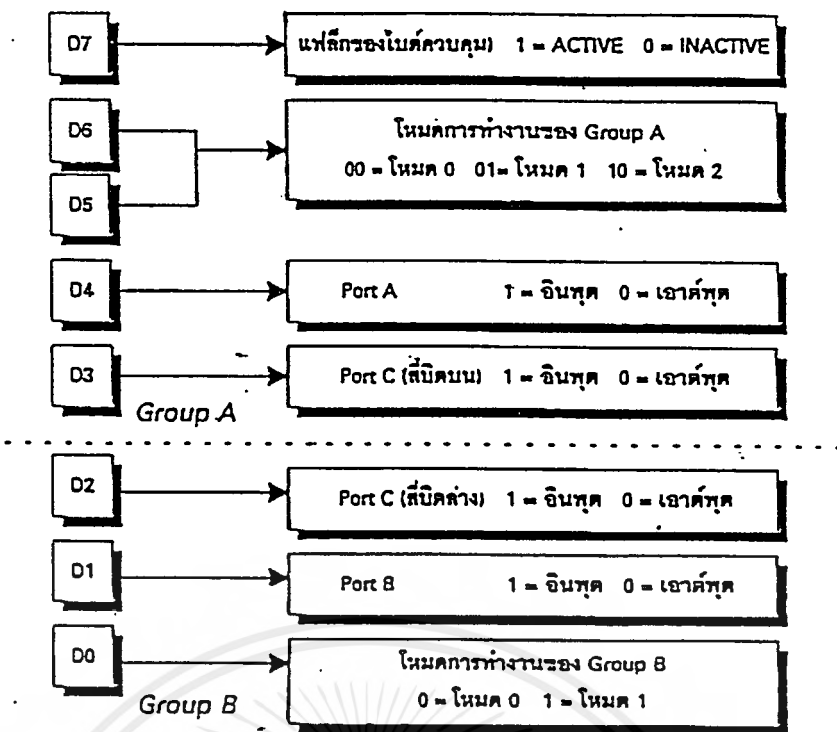
2.3.2 Register ภายในของ PIA 8255

เมื่อทำการเชื่อมต่อ 8255 เข้ากับ CPU ของระบบไมโครคอมพิวเตอร์ได้แล้วสิ่งที่ผู้ใช้จะต้องทำคือ การโปรแกรมให้ 8255 ทำงานได้ตามต้องการ จากที่กำหนด Decoder Address Port 4 พอร์ท แต่ละพอร์ทจะเสมือนเป็นรีจิสเตอร์ที่สามารถเขียนและอ่านได้ โดยลักษณะการควบคุม จะทำการควบคุมโดย A0 – A1, WR และ RD ดังแสดงไว้ในตารางที่ 2.3

การกำหนดให้พอร์ททั้งสามของ 8255 ทำงานในลักษณะต่างๆ กัน หรือที่เรียกว่าโหมดการทำงาน จะเริ่มจากเราจะต้องส่งค่าข้อมูลขนาดหนึ่งไบต์ ให้กับรีจิสเตอร์ควบคุมการทำงานภายใน 8255 ข้อมูลนี้จะเรียกว่าไบต์ข้อมูลควบคุม (Control word) โดยแต่ละบิตของข้อมูลนี้จะมีความหมายที่จะระบุถึงความต้องการต่างๆ กันไป ดังแสดงรูปที่ 2.7 การส่งข้อมูลไบต์นี้จะต้องเริ่มต้นเป็นลำดับแรกก่อนที่จะมีการดำเนินการใดๆ กับ 8255 ทั้งสิ้น

RD	WR	A1	A0	ความหมาย
1	0	0	0	เขียนพอร์ท A ซึ่งเป็นข้อมูล
0	1	0	0	อ่านพอร์ท A ซึ่งเป็นข้อมูล
1	0	0	1	เขียนพอร์ท B ซึ่งเป็นข้อมูล
0	1	0	1	อ่านพอร์ท B ซึ่งเป็นข้อมูล
1	0	1	0	เขียนพอร์ท C ซึ่งเป็นข้อมูล
0	1	1	0	อ่านพอร์ท C ซึ่งเป็นข้อมูล
1	0	1	1	เขียนข้อมูลซึ่งเป็นรหัสคุม
0	1	1	1	อ่านเข้ามาซึ่งไม่มีความหมายใดๆ

ตารางที่ 2.3 สัญญาณควบคุมการทำงาน 8255



รูปที่ 2.7 แสดงความหมายของบิตภายในไบต์ข้อมูลควบคุมสำหรับ 8255

2.3.3 การเชื่อม 8255 กับ 8031

เมื่อพิจารณาแผนภาพของ 8255 จะเห็นได้ว่ามีขาสัญญาณแอดเดรสจำนวนสองเส้นคือ A0-A1 ทำให้ตำแหน่งของแอดเดรสที่จะอ้างถึง ได้มีค่าเป็น 2 ยกกำลัง 2 หรือเท่ากับ 4 ตำแหน่ง ซึ่งแต่ละตำแหน่งจะมีความหมายใช้ในการระบุรีจิสเตอร์หรือพอร์ตภายใน 8255 ดังนี้

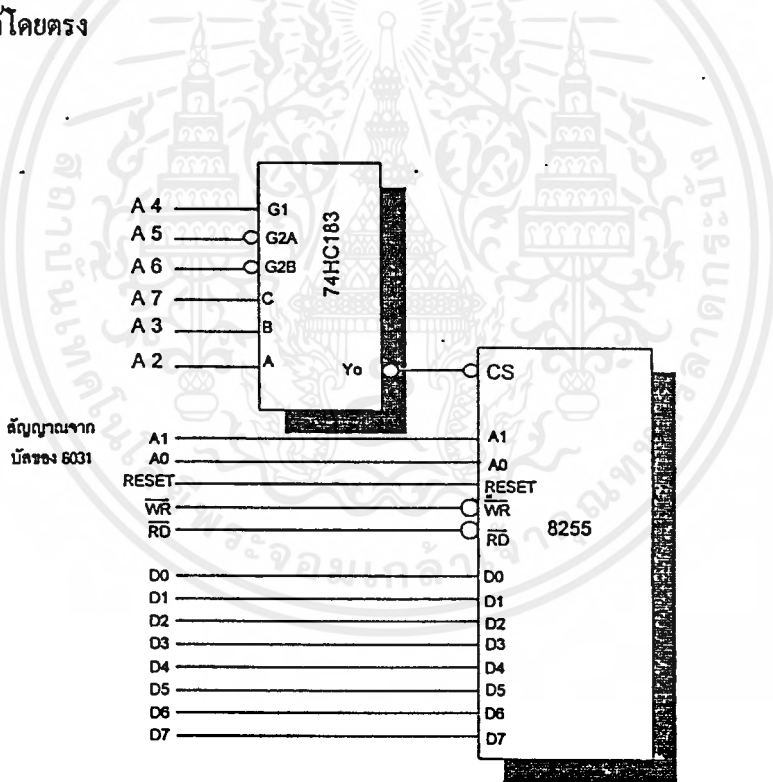
A1	A0	ชื่อรีจิสเตอร์
0	1	พอร์ต A
0	1	พอร์ต B
1	0	พอร์ต C
1	1	รีจิสเตอร์ควบคุม

เมื่อพิจารณาค่าของแอดเดรสเหล่านี้ร่วมกับระดับลอจิกของขาสัญญาณ RD และ WR จะเป็นการอ่านหรือเขียนข้อมูลทางขาสัญญาณ D0 - D7 ให้กับรีจิสเตอร์นั้นตามลำดับ ดังตารางที่ 2.3 ดังนั้น โดยทั่วไปมักจะกำหนดให้แอดเดรสของ 8255 ทั้งสี่ตำแหน่งอยู่ในแอดเดรสช่วงใดช่วงหนึ่งของระบบเช่น 10H, 11H, 12H และ 13H โดยที่ขาสัญญาณแอดเดรสที่นอกเหนือไปจาก A0 และ A1 นำเข้ามายังตัวถอดรหัสแอดเดรสเพื่อสร้างสัญญาณเลือกอุปกรณ์ (CS) ในช่วงแอดเดรสที่ต้องการ ให้ดูตัวอย่างในรูปที่ 2.8 สัญญาณ CS นี้จะเป็นสถานะลอจิกต่ำก็ต่อเมื่อค่าในแอดเดรส A2 - A7 มีค่าเท่ากับ 0000100xx (xx ใช้เพื่อระบุถึงรีจิสเตอร์ภายใน 8255 เพื่อทำการอ่านหรือเขียนข้อมูล) ดังนั้นจากวงจรนี้แอดเดรสของรีจิสเตอร์ภายใน 8255 จะมีค่าตามตารางที่ 2.4

ตำแหน่งแอดเดรส	ความหมาย
10H	พอร์ท A
11H	พอร์ท B
12H	พอร์ท C
13H	รีจิสเตอร์ ความคุม

ตารางที่ 2.4 แสดงตำแหน่งแอดเดรสภายใน 8255

ขาสัญญาณควบคุมอื่นๆ คือ RD และ WR มักจะเชื่อมต่อเข้ากับขาสัญญาณชื่อเดียวกันของ 8031 ได้โดยตรงทำให้แอดเดรสพอร์ทของ 8255 อยู่ในพื้นที่ของหน่วยความจำข้อมูลของ 8031 สำหรับขาสัญญาณรีเซทของ 8255 ซึ่งจะมีผลให้เกิดการรีเซท หรือเริ่มสภาวะการทำงานใหม่เมื่อระดับของขาสัญญาณเป็นลอจิกสูง ดังนั้นหากว่าจะใช้สัญญาณการรีเซทเดียวกันกับ 8031 เพื่อที่จะรีเซท 8255 ด้วยก็สามารถต่อได้โดยตรง



รูปที่ 2.8 แสดงตัวอย่างการเชื่อม 8255 เข้ากับ 8031

2.4 ไอซีถอดรหัสสัญญาณ ความถี่โทรศัพท์ (DTMF DECODER)

MT 8870 เป็นไอซีที่ใช้สำหรับถอดรหัสความถี่โทรศัพท์ ซึ่งเกิดจากการกดปุ่มตัวเลขของโทรศัพท์แบบกดปุ่ม (ชนิด Tone หรือ DTMF) ให้เป็นระบบตัวเลขทางดิจิทัล โดย ไอซี MT8870 จะทำหน้าที่แปลงความถี่รหัสโทรศัพท์ DTMF ให้เป็นสัญญาณดิจิทัล เลขฐานสองขนาด 4 บิต ซึ่งคุณสมบัติการทำงานมีดังต่อไปนี้

- เป็นตัวรับ และถอดรหัสความถี่โทรศัพท์ (DTMF receiver)
- ใช้กระแสไฟฟ้าน้อย และใช้ไฟเลี้ยงระดับเดียวกับ TTL
- สามารถตั้งอัตราการขยายภายในตัวไอซีได้
- สามารถปรับการด์ไทม์ (Guard time) ได้
- เป็นไอซีมีคุณภาพสูง

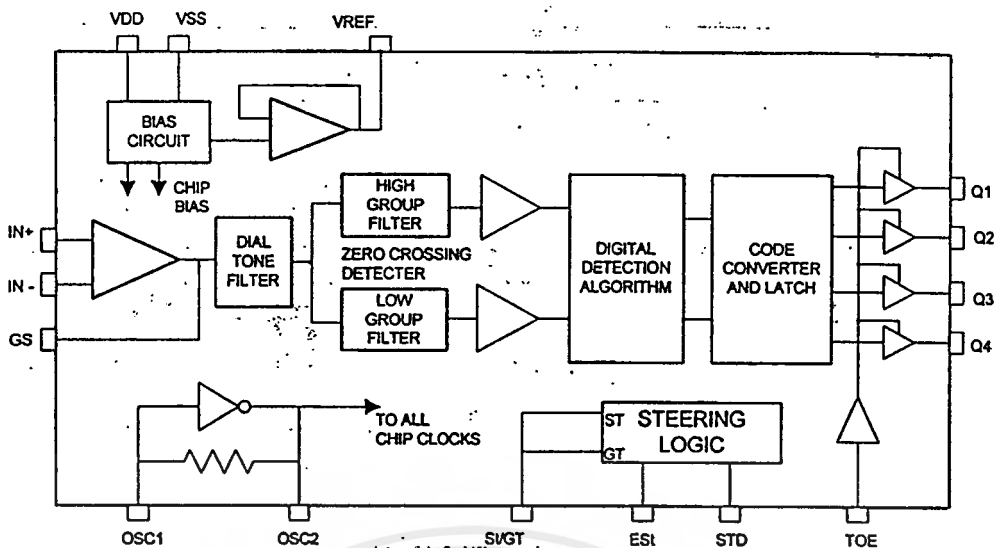
2.4.1 โครงสร้างของ MT8870

โครงสร้างภายในของ MT8870 ประกอบไปด้วยวงจรกรองความถี่ และวงจรถอดรหัสฟังก์ชันทางดิจิทัลเป็นไอซีที่สร้างโดยใช้เทคโนโลยี ISO – CMOS ในส่วนของวงจรกรองความถี่ใช้เทคนิคของสวิทช์คาปาซิเตอร์ฟิลเตอร์ สำหรับกรองความถี่สูงและต่ำ ส่วนวงจรถอดรหัสใช้เทคนิคการนับทางดิจิทัลเพื่อตรวจจับและถอดรหัสทั้ง 16 ความถี่ ออกเป็นเลขฐานสองขนาด 4 บิต และเช็ควงเวลาที่สัญญาณเข้ามา ส่วนภาคอินพุตเป็นออปแอมป์ ซึ่งสามารถปรับอัตราขยายได้โดยต่ออุปกรณ์ภายนอก เอาต์พุตเป็นวงจรแลตซ์ 3 สถานะ โครงสร้างของ MT8870 แสดงในรูปที่ 2.9 และรูปที่ 2.10

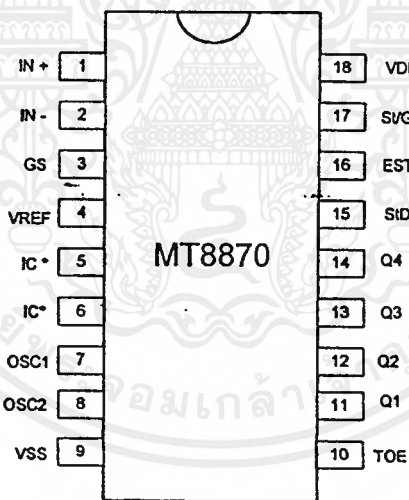
ฟังก์ชันการทำงานภายในของ MT8870

โครงสร้างภายในของ MT8870 ประกอบด้วยส่วนสำคัญ 5 ส่วนคือ

1. ภาคกรองความถี่ (filter section)
2. ภาคถอดรหัส (decoder section)
3. ภาคตรวจสอบสัญญาณ (steering circuit)
4. ภาคกำเนิดความถี่ (oscillator)
5. ภาคขยายสัญญาณความแตกต่าง (differential input)



รูปที่ 2.9 แสดงโครงสร้างภายในของ MT8870

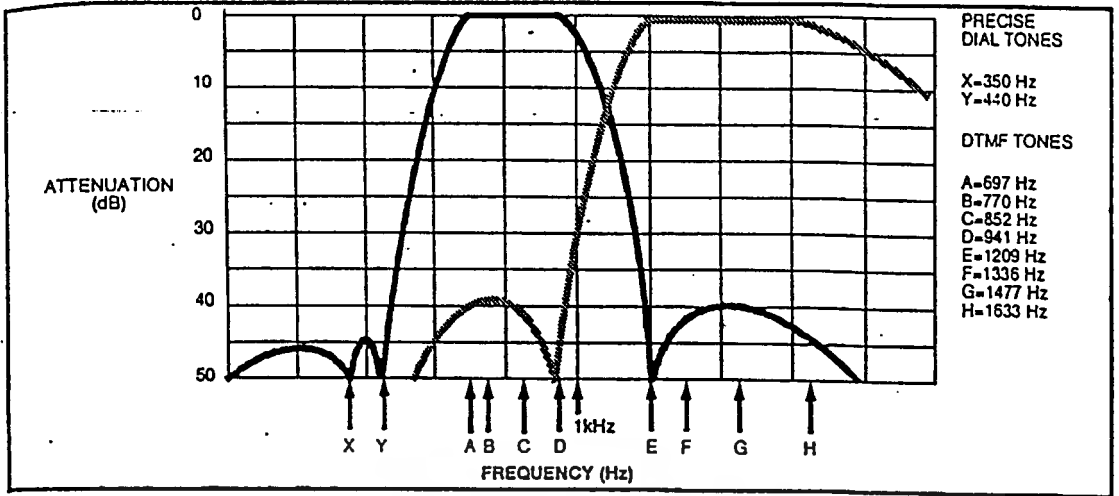


* ต่อกับ VSS

MT8870BE 18 PIN PLASTIC

MT8870BC 18 PIN CERDIP

รูปที่ 2.10 แสดงรายละเอียดขาของ MT8870



รูปที่ 2.11 แสดงความถี่ที่ได้จากภาคกรองความถี่

1. ภาคกรองสัญญาณความถี่

ในส่วนนี้จะแยกสัญญาณ DTMF ที่เข้ามาออกเป็น 2 กลุ่มความถี่ คือช่วงความถี่สูงและช่วงความถี่ต่ำ โดยใช้วงจรกรองความถี่อันดับ 6 ชนิดสวิทช์คาปาซิเตอร์ (SIX - ORDER SWITCHED CAPACITOR BANDPASS FILTER) ซึ่งความถี่ที่แยกได้มี 2 ช่วง คือช่วงความถี่สูงและช่วงความถี่ต่ำ

2. ภาคถอดรหัส

ความถี่ DTMF ที่ถูกกรองเรียบร้อยแล้ว จะผ่านเข้าวงจรถอดรหัสความถี่ออกเป็นตัวเลข โดยใช้เทคนิคการนับแบบดิจิตอล และมีการตรวจสอบความถี่ที่เข้ามาว่าเป็นความถี่มาตรฐาน DTMF หรือไม่ เพื่อป้องกันความถี่อื่นเข้ามาผสม เมื่อตรวจสอบว่าความถี่นั้นถูกต้อง สัญญาณที่ขา Est (Early Steering) ก็ จะแอกทีฟ สำหรับค่าที่ถอดรหัสจากความถี่ที่ถอดรหัสได้จากความถี่ต่างๆ นั้นแสดงดังตารางที่ 2.5

3. ภาคตรวจสอบสัญญาณ

ก่อนที่จะมีการถอดรหัสความถี่ออกไปทางเอาต์พุต จะมีการตรวจสอบช่วงความถี่ที่เข้ามาว่ามี ระยะเวลาที่กำหนดหรือไม่ โดยที่สังเกตจากระยะเวลาการกดปุ่มสวิทช์ความถี่ เพื่อให้มีช่วงความถี่ออกมา เป็นช่วงเวลาพอสมควร มิฉะนั้นวงจรส่วนนี้จะไม่รับโดยถือสัญญาณนั้นไม่ถูกต้อง ส่วนช่วงเวลายาว เท่าใดสามารถตั้งได้โดยใช้ RC ต่อภายนอก สัญญาณที่ขา Est จะเป็น "HIGH" นานใกล้เคียงกับระยะเวลา ที่ความถี่ DTMF เข้ามาทำให้แรงดัน V สูงขึ้นจนถึงค่าเทรชโฮลด์ (TRESHOLD) วงจรถอดรหัสจึงจะถอด รหัสออกมาเป็นตัวเลขขนาด 4 บิต

F _{LOW}	F _{HIGH}	NO	TOE	Q ₄	Q ₃	Q ₂	Q ₁
697	1209	1	H	0	0	0	1
697	1336	2	H	0	0	1	0
697	1477	3	H	0	0	1	1
770	1209	4	H	0	1	0	0
770	1336	5	H	0	1	0	1
770	1477	6	H	0	1	1	0
852	1209	7	H	0	1	1	1
852	1336	8	H	1	0	0	0
852	1477	9	H	1	0	0	1
941	1336	0	H	1	0	1	0
941	1209	*	H	1	0	1	1
941	1477	#	H	1	1	0	0
697	1633	A	H	1	1	0	1
770	1633	B	H	1	1	1	0
852	1633	C	H	1	1	1	1
941	1633	D	H	0	0	0	0
-	-	ANY	L	Z	Z	Z	Z

ตารางที่ 2.5 แสดงค่าที่ถอดรหัสได้จากความถี่ต่างๆ

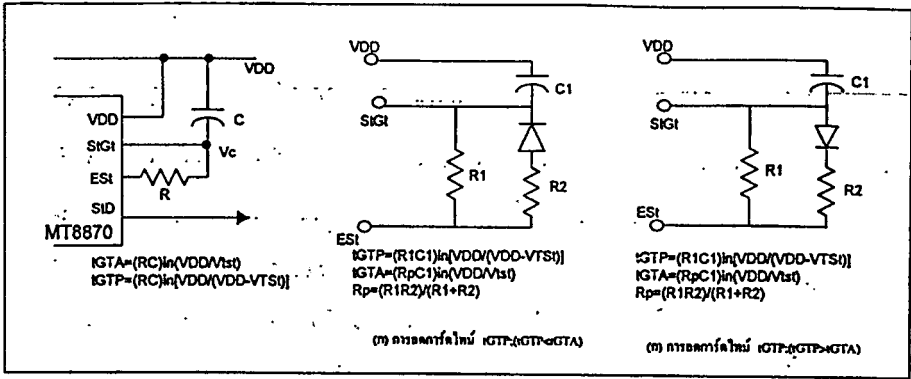
4. ภาคขยายสัญญาณความแตกต่าง

ส่วนอินพุตของ MT8870 เป็นภาคขยายออปแอมป์ที่สามารถปรับอัตราขยายได้โดยต้องวงจรภายนอกเข้ากับอินพุต

5. ภาคกำเนิดความถี่

ใน MT8870 จะมีวงจรออสซิลเลเตอร์อยู่ภายใน เพียงแค่ต่อคริสตอลขนาด 3.579 เมกกะเฮิร์ตซ์ ก็สามารถใช้งานได้ทันที

สำหรับการ์ดใหม่นั้นหมายถึง คาบเวลาของความถี่เข้ามาซึ่งจะต้องนานเท่ากันหรือ มากกว่าช่วงเวลาที่เราตั้งไว้ จึงจะได้รับการยอมรับว่า สัญญาณความถี่นั้นถูกต้อง หรือเวลาที่เราตั้งไว้โดย RC ก็คือการ์ดใหม่นั้นเอง เมื่อสัญญาณความถี่ที่เข้ามานานเท่ากันหรือมากกว่าเวลาที่ตั้งไว้ จึงสามารถแปลงเป็นตัวเลขได้ ถ้าสัญญาณความถี่เข้ามาสั้นกว่าเวลาที่ตั้งไว้ ก็จะไม่มีการถอดรหัสเป็นตัวเลขออกไป การตั้งเวลาและคำนวณเวลาได้จากรูปที่ 2.12



รูปที่ 2.12 แสดงวงจรตรวจสอบสัญญาณอย่างง่ายและแสดงการกำหนดเวลาการดีไทม์ (grad time)

วิธีการคำนวณ

$t_{GTA} = (RC) \ln(Vdd / V_{tst})$
 $t_{GTP} = (RC) \ln(Vdd / (Vdd - V_{TSt}))$

การลดการดีไทม์ $t_{GTP} ; (t_{GTP} < t_{GTA})$

$t_{GTP} = (R1C1) \ln(Vdd / (Vdd - V_{TSt}))$
 $t_{GTA} = (R1C1) \ln(Vdd / V_{TSt})$
 $Rp = (R1R2) / (R1 + R2)$

การเพิ่มการดีไทม์ $t_{GTA} ; (t_{GTP} > t_{GTA})$

$t_{GTP} = (RpC1) \ln(Vdd / (Vdd - V_{TSt}))$
 $t_{GTA} = (R1C1) \ln(Vdd / V_{TSt})$
 $Rp = (R1R2) / (R1+R2)$

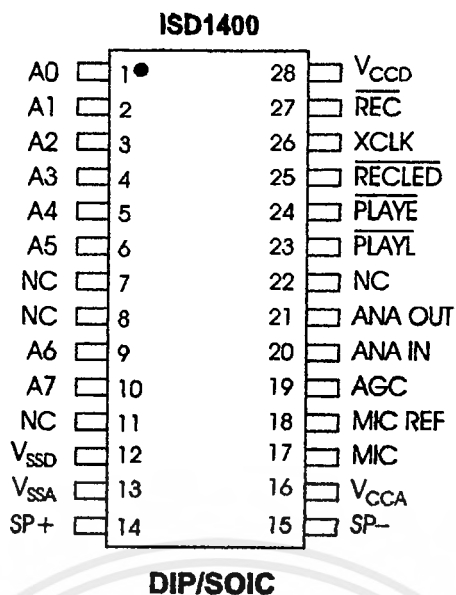
2.5 ไอซีบันทึกสัญญาณเสียง

ในอุปกรณ์สื่อสารหรืออุปกรณ์คอมพิวเตอร์ปัจจุบัน จะเห็นว่ามีความทันสมัยมากขึ้นอย่างเช่น อุปกรณ์โทรศัพท์ ในสมัยก่อนต้องใช้คนทำหน้าที่เป็นโอเปอเรเตอร์ คอยตอบรับโทรศัพท์เมื่อมีผู้โทรเข้ามาและต่อเลขหมายตามความต้องการของผู้เรียก แต่ในปัจจุบันนี้ไม่จำเป็นต้องใช้คนอีกต่อไปแล้ว ความทันสมัยของการพัฒนาอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ ได้เข้ามามีบทบาทและเข้ามาทำงานแทนที่คน โดยใช้วงจรอิเล็กทรอนิกส์ ได้เข้ามามีบทบาทและเข้ามาทำงานแทนที่คน โดยเราสามารถใช้อุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ มาทำหน้าที่ตอบรับโทรศัพท์แทนคน อุปกรณ์ที่วันนี้สามารถตอบรับโทรศัพท์ได้ด้วยเสียงพูด ในอุปกรณ์คอมพิวเตอร์ก็เช่นเดียวกัน เราสามารถให้คอมพิวเตอร์พูดแนะนำขั้นตอนต่างๆ ในการใช้คอมพิวเตอร์ให้กับผู้ใช้คอมพิวเตอร์ได้ ในอุปกรณ์เครื่องใช้ไฟฟ้า ที่มีการทำงานซับซ้อนทั่วไปก็หันมานิยมใช้อุปกรณ์บันทึกสัญญาณเสียงพูดนี้กันมากเพราะสะดวก ทำให้ผู้ใช้บริการไม่ลำบากเพราะมีสัญญาณเสียงพูดคอยแนะนำขั้นตอนการทำงานตลอดเวลา สัญญาณเสียงพูดที่ใช้กันนั้นไม่ได้บันทึกได้ในเทปคาสเซตแต่หากว่ามันถูกบันทึกไว้ในตัวไอซี ซึ่งมีขนาดเล็กกระทัดรัด ใช้งานสะดวกสบายเพียงแต่แค่ต่ออุปกรณ์ประกอบวงจรเพียงเล็กน้อยไว้ภายนอกของตัวไอซีก็สามารถใช้งานได้ โดยโครงการนี้จะใช้ไอซีเบอร์ ISD 1420

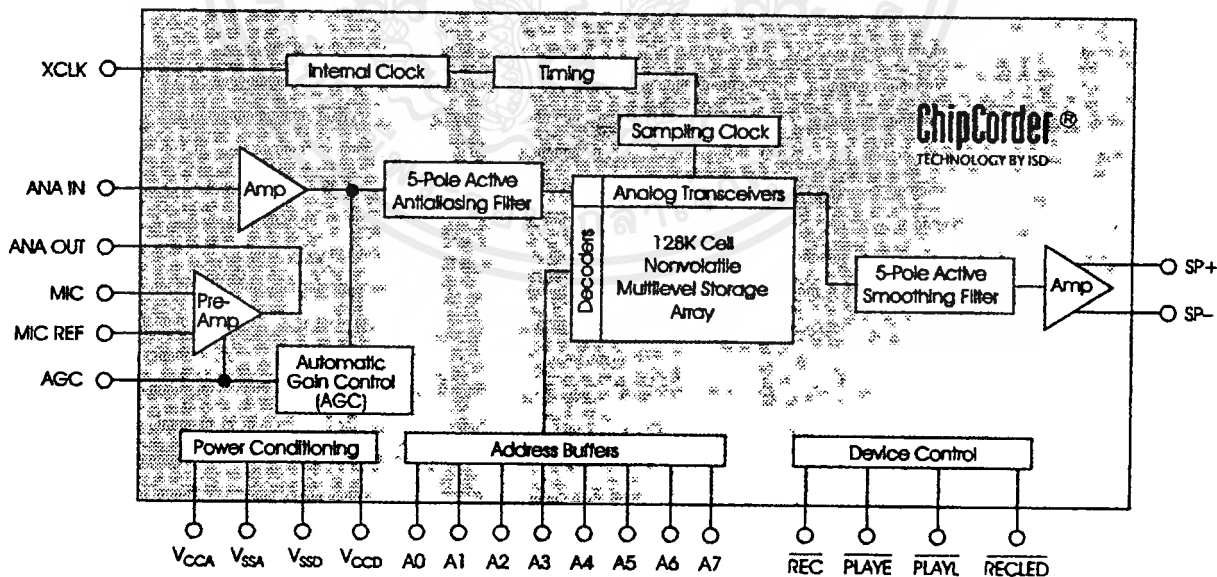
2.5.1 คุณสมบัติของ ISD 1420

- สามารถบันทึกสัญญาณเสียงเก็บไว้ได้โดยไม่ต้องต่อแหล่งจ่ายไฟฟ้าเลี้ยงวงจร (nonvolatile memory)
- สามารถบันทึกซ้ำ (re-record) ได้มากกว่าจำนวน 100,000 ครั้ง
- สามารถบันทึกข้อความที่ติดต่อกันได้นานถึง 20 วินาที
- การบันทึก (record) และเล่นกลับ (playback) ทำได้ง่าย
- สามารถเชื่อมต่อ (interface) กับอุปกรณ์ไมโครคอนโทรลเลอร์ได้
- ให้เสียงตอบสนองที่เป็นธรรมชาติ

จากคุณสมบัติต่างๆ ที่รวบรวมอยู่ในตัวไอซีเพียงตัวเดียว ทำให้ง่ายแก่การใช้งาน ตั้งแต่วงจรขยายสัญญาณจากไมโครโฟน จนถึงหน่วยจัดเก็บข้อมูลที่บันทึกและขับออกมาโพรงก็ถูกรวบรวมไว้ในตัวไอซีเพียงตัวเดียว ในโหมดการบันทึกจะจัดเก็บข้อมูลต่างๆ ไว้ในหน่วยความจำ ที่เป็นเซต แบบไม่ต้องการแรงดันสำรองเพื่อรักษาข้อมูลไม่ให้สูญหาย รายละเอียดการแสดงบล็อกไดอะแกรมการทำงาน และตำแหน่งขาของ ISD 1420 แสดงไว้ดังรูปที่ 2.13 และ 2.14



รูปที่ 2.13 แสดงตำแหน่งขาของ ISD 1420



รูปที่ 2.14 แสดงบล็อกไดอะแกรมการทำงานของ ISD 1420

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2.5.2 รายละเอียดตำแหน่งขาของ ISD 1420

Microphone Input (MIC)

ขา 17 จะรับสัญญาณอินพุตที่ผ่านเข้ามายังไมโครโฟนแล้ว ส่งผ่านสัญญาณเข้าสู่วงจรปริแอมป์ที่ประกอบอยู่ภายในตัวไอซี ภายในประกอบด้วยวงจรวงจรควบคุมอัตราขยายอัตโนมัติ (AGC) โดยวงจรมีจะทำหน้าที่ควบคุมอัตราขยายของวงจรปริแอมป์ให้มีการขยายของวงจรปริแอมป์ให้มีการขยายอยู่ในช่วง -15 ถึง 24 เดซิเบล ไมโครโฟนจากภายนอกจะถูกคัปปลิ่งผ่านตัวเก็บประจุในลักษณะอนุกรมกับขา 17 ค่าความจุของคาปาซิเตอร์จะกำหนด โดยคำนึงถึงค่าความต้านทานภายในของไอซี (10 กิโลโอห์ม) เพื่อทำให้เกิดการคัทออฟที่ความถี่ต่ำ

Microphone Reference Input (MIC REF)

ขา 18 นี้จะต่อเข้ากับกราวด์อะนาล็อก (V_{SSA}) โดยต่ออนุกรมกับตัวเก็บประจุ เพื่อทำหน้าที่กำจัดสัญญาณรบกวนทางอินพุตขา 17 และเพื่อให้เกิดการชดเชยทางด้านสัญญาณรบกวนให้ดีกว่า 10 เดซิเบล

ANALOG OUTPUT (ANA OUT)

ขา 21 เป็นขาเอาต์พุตของวงจรปริแอมป์ขยายสัญญาณจาก ไมโครโฟนที่ได้รับการควบคุมอัตราการขยายวงจร AGC ภายในแล้ว

ANALOG INPUT (ANA IN)

ขา 20 จะรับสัญญาณผ่านวงจรปริแอมป์ออกมาทางขา 21 โดยผ่านตัวเก็บประจุคัปปลิ่งภายนอก คัปปลิ่งสัญญาณเข้าที่ขา 20 นี้เพื่อผ่านสัญญาณเข้าไปทำการบันทึกไว้ภายในตัวไอซี ตัวเก็บประจุคัปปลิ่งภายนอกนี้ ต้องสัมพันธ์กับความต้านทานภายในค่า 30 กิโลโอห์ม ซึ่งเป็นอินพุต อิมพีแดนซ์ เพื่อที่จะทำให้เป็นวงจรกรองความถี่ต่ำแบบคัทออฟ

AUTOMATIC GAIN CONTROL (AGC)

ขา 19 เป็นอินพุต เพื่อควบคุมอัตราขยายของปริแอมป์ไมโครโฟน ทางด้านไดนามิกเพื่อให้เกิดความเหมาะสม กับระดับสัญญาณที่มีย่านความถี่กว้างมาก ของสัญญาณทางด้านอินพุตจากไมโครโฟน และเพื่อให้ระดับสัญญาณที่ทำการบันทึกมีความผิดเพี้ยนน้อยที่สุดขา AGC นี้จะต่อรวมกับอุปกรณ์ R,C เพื่อกำหนดค่าเวลาคงที่โดยค่าความต้านทานภายใน 5 กิโลโอห์ม และจะต่อกับ C ภายนอก อีกตัวหนึ่งเพื่อผ่านลงกราวด์อะนาล็อก ค่าที่เหมาะสมบางครั้งกำหนดไว้ที่ $R=470K$, $C=4.7 \mu F$

SPEAKER OUTPUTS (SP+/SP-)

ขา 14, 15 เป็นขาเอาต์พุต ต่อออกลำโพง ในไอซีจะมีวงจรขยายความแตกต่างออกคู่ลำโพง ซึ่งมีความสามารถในการขับลำโพงเอาต์พุตได้ 50 mW ที่โหลดลำโพง 16 โอห์ม ขาเอาต์พุตนี้ ไม่สามารถต่อขนานกันหลายตัวได้ ในกรณีที่ต้องอาศัย เคสกันหลายตัว

PLAYBACK, EDGE - ACTIVATED (PLAYE)

ขา 24 เมื่อขาควบคุมการเล่นกลับนี้ได้รับระดับลอจิกเป็น “0” หรือได้รับการกระตุ้นลอจิกเป็น “0” ที่อินพุตนี้ วงจรก็จะเริ่มทำการเล่นกลับเพื่อนำข้อมูลที่ถูกระงับไว้มาแสดงออกทางลำโพง การเล่นกลับในฟังก์ชันนี้ จะเป็นการเล่นกลับอย่างต่อเนื่อง จนกว่าจะถึงข้อมูลสุดท้ายที่ทำการบันทึกตามเวลาที่กำหนดไว้ (10-20 วินาที) หรือเล่นกลับจนกว่าข้อมูลที่บันทึกไว้ใน EEPROM ทุกข้อมูลจะถูกเล่นกลับออกมาทั้งหมด ซึ่งเป็นการเล่นกลับอย่างสมบูรณ์ หลังจากนั้นก็จะตัดเข้าสู่โหมดสแตนด์บาย ในระหว่างที่กำลังอยู่ในสถานะเล่นกลับนั้นทันทีที่ขา PLAYE มีสถานะเป็น “1” การเล่นกลับก็จะหยุดลงทันที

PLAYBACK, LEVEL - ACTIVATED (PLAYL)

ขา 23 เมื่อขาอินพุตนี้มีการเปลี่ยนแปลงระดับลอจิกจาก “1” ไปถึง “0” จะเป็นการเล่นกลับแบบต่อเนื่อง จนกระทั่งที่ขา PLAYL เพิ่มเป็น “1” หมายถึง เกิดการตรวจจบการเล่นสิ้นสุดลง หรือจบสิ้นข้อมูลที่ถูกระงับไว้ใน EEPROM แล้ว และก็จะกลับมาสู่สถานะสแตนด์บาย

RECORD (REC)

ขา 27 ที่ขาควบคุมการบันทึกทางอินพุตนี้จะต้องการระดับลอจิก “0” เพื่อทำการบันทึกสัญญาณและจะเริ่มทำการบันทึกเมื่อระดับลอจิกที่ขา REC นี้เป็นลอจิก “0” และสถานะลอจิกที่ขา REC นี้ต้องคงอยู่ที่ “0” ตลอดขณะที่ทำการบันทึก และการบันทึกที่ขา REC จะต้องได้รับสัญญาณมาควบคุมที่ขา PLAYE หรือที่ ขา PLAYL ถ้าที่ขา REC มีระดับลอจิก “0” เพิ่มขึ้นไปเป็นค่าแรงดันบวก (ขึ้น ไปเป็น “1”) ก็จะเข้าสู่การทำงานของการเล่นกลับ

ADRESS/MODE INPUT (A0 – A7)

ขา 1-10 ขาแอดเดรสและโหมดอินพุตจะมีอยู่สองฟังก์ชันที่อยู่กับระดับของสอง MSB ของแอดเดรส ถ้าแอดเดรสใดแอดเดรสหนึ่งของสอง MSBS เป็น “0” อินพุตก็จะมาปรากฏที่แอดเดรสบิตทั้งหมด และใช้เป็นแอดเดรสเริ่มต้น สำหรับวงจรรอบการบันทึก และเล่นกลับ ขาแอดเดรสจะเป็นอินพุตอย่างเดี่ยว และไม่ทำหน้าที่เป็นเอาต์พุต ขาแอดเดรสจะเกิดการแลทช์โดยขอบของขาของพลัสที่ขา PLAYE PLAYL หรือ REC

EXTERNAL CLOCK INPUT (XCLK)

ขา 26 เป็นขารับสัญญาณนาฬิกาจากภายนอก เพื่อกำหนดค่าความถี่สัญญาณนาฬิกาในการสุ่มสัญญาณ แต่โดยปกติได้ระบุไว้ว่าสัญญาณนาฬิกา การสุ่มสัญญาณถูกกำหนดไว้ภายในแล้ว ซึ่งจะไม่ขึ้นกับอุณหภูมิภายนอก หรือย่านแรงดันไฟเลี้ยงที่ไม่คงที่การใช้งานปกติแล้วจะต่อขา 26 นี้ เข้ากับกราวด์ของไฟเลี้ยง

RECLED

ขา 25 เป็นส่วนของอุปกรณ์ non - volatile ภายในตัวไอซีที่จะใช้กำหนดหรือระบุการสิ้นสุดของการเก็บข้อมูลที่ทำการบันทึก ขา EOM นี้จะให้เอาต์พุตออกมาเป็น "0" เมื่อข้อมูลที่ถูกบันทึกอยู่ถูกเล่นกลับออกมาหมดแล้ว

VOLTAGE INPUTS

ขา 16 และ 28 เป็นขารับแรงดันที่จะต้องแยกกันต่างหากระหว่างขารับแรงดันของวงจรอนาล็อกและวงจรดิจิทัลที่ประกอบอยู่ในตัวไอซีแล้ว ขารับแรงดันต้องการแรงดันไฟเลี้ยง +15 โวลท์ และต้องเป็นแรงดันไฟเลี้ยงที่มีสัญญาณรบกวนต่ำมาก

GROUND INPUTS (V_{SSA} , V_{SSD})

ขา 12 และขา 13 โดยคุณสมบัติของไอซีในตระกูล ISD 1420 จะมีการแยกกันระหว่าง กราวด์ของสัญญาณอนาล็อก และกราวด์ของสัญญาณดิจิทัล ขากราวด์ทั้งสองนี้จะถูกต่อและปิดไว้ภายในตัวถังบรรจุของไอซี การใช้งานขากราวด์ทั้งสอง จะเลือกต่อกับกราวด์ของเพาเวอร์ซัพพลาย ในส่วนที่มีค่าอิมพีแดนซ์ต่ำ เพื่อไม่ต้องการให้เกิดค่าแรงดันที่แตกต่างกันระหว่างกราวด์ทั้งสอง

2.5.3 โหมดการทำงานของ ISD 1420 (Operation Mode)

การอธิบายโหมดการทำงาน (OPERATIONAL MODE DESCRIPTION) โหมดการทำงานสามารถต่อรวมกับไมโครคอนโทรลเลอร์ได้หรือสามารถใช้เป็น hardware ให้กับการทำงานของระบบที่เราต้องการได้

ตารางโหมดการทำงาน

โหมดควบคุม	หน้าที่	การใช้	ต่อใช้ร่วมกับ
A ₀	massage cueing	ข้อความเคลื่อนที่ไปข้างหน้าอย่างรวดเร็ว	A ₄
A ₁	delete EOM markers	ตำแหน่ง EOM ที่จุดปลายของข้อความที่แล้ว	A ₁ , A ₄
A ₂	un used	ว่าง	-
A ₃	looping	การเล่นกลับแบบต่อเนื่องจากแอดเดรส	A ₁
A ₄	consecutive addressing	บันทึก/เล่นติดต่อกันหลายข้อความ	A ₀ , A ₁
A ₅	un used	ว่าง	-

A₀ – Message cueing

Message cueing ยอมให้ผู้ใช้งานสามารถข้ามผ่านข้อความ โดยที่ไม่ต้องรู้ถึง Physical ที่แท้จริงของแต่ละข้อความได้ CE low pulse แต่ละ Pulse เป็นเหตุที่ทำให้ตัวชี้ตำแหน่งแอดเดรสภายในข้ามผ่านไปยังตัวข้อความตัวต่อไป โหมดนี้ควรจะใช้สำหรับการเล่นกลับเท่านั้นและใช้ร่วมกับโหมดการทำงาน A₄

A₁ – Delete EOM Markers

โหมดการทำงาน A₁ จะยินยอมให้ข้อความที่ได้รับการบันทึกตามลำดับรวมกันให้กลายเป็นข้อความๆ เดียวได้โดยเพียงตั้ง EOM Markers ที่ปลายข้อความที่นำมารวมกัน

A₂ – Unused

ไม่ใช้งาน

A₃ – Message Looping

โหมดการทำงาน A₃ ใช้สำหรับการเล่นกลับซ้ำอย่างต่อเนื่อง แบบอัตโนมัติของข้อความที่อยู่ทุกตำแหน่งเริ่มต้นของแอดเดรสว่าง เมื่อข้อความ CAN บรรจบลงใน ISD 1420 อย่างสมบูรณ์แล้ว จะลูปจากจุดเริ่มต้นไปจุดสุดท้ายโดยที่ OVF ไม่เป็น low

A₄ – Consecutive Addressing

ระหว่างการทำงาน ในขณะที่ปกติตัวชี้แอดเดรสจะรีเซทเมื่อข้อความถูกเล่นผ่านไปที่ EOM marker โหมดการทำงาน A₄ จะกีดกันการรีเซทของตัวชี้แอดเดรสบน EOM และ ไม่ยอมให้ข้อความถูกเล่นกลับแบบเรียงลำดับ

A₅ – Unused

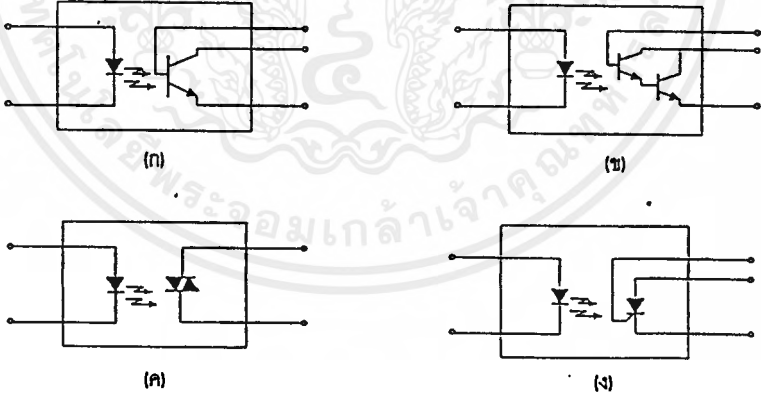
ไม่ใช้งาน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2.6 การเชื่อมโยงทางแสง

อุปกรณ์เชื่อมโยงทางแสง (optocoupler) หรือตัวแยกโดยใช้แสง เป็นอุปกรณ์ที่มีคุณสมบัติในการไอโซเลต ทำให้สามารถนำมาใช้ในการเชื่อมโยงสัญญาณต่างๆ ของวงจรที่มีกราวด์ต่างกัน สามารถป้องกันการรบกวนซึ่งกันและกันระหว่างภาคอินพุตกับเอาต์พุตได้อย่างเด็ดขาด ซึ่งการค้นพบสิ่งด้วยวิธีอื่นๆ จะทำไม่ได้ จึงได้นำเอาออปโตคัพเปลอร์มาประยุกต์ใช้งาน ในวงจรเพื่อประสิทธิภาพการทำงานและความน่าเชื่อถือของวงจร

ออปโตคัพเปลอร์ เป็นอุปกรณ์เดี่ยวที่ประกอบด้วยแหล่งกำเนิดแสงและตัวตรวจจับแสง โดยที่ทั้งสองส่วนนี้จะแยกจากกันและกัน มีฉนวนที่โปร่งใส เช่น กระดาษบาง ๆ คั่นกลาง และชิ้นส่วนทั้งหมดจะถูกบรรจุอยู่ในตัวถังที่ปิดแสง รูปร่างภายนอกมีอยู่หลายแบบ แต่ที่พบเห็นบ่อยๆ ส่วนมากจะมีตัวถังเป็นแบบดิพ (DIP: Dual in – Line Package) เหมือนไอซี แต่มี 6 ขา แหล่งกำเนิดแสงส่วนใหญ่จะใช้ไอโอดเปล่งแสงอินฟราเรด (IRED: Infrared Emitter Diode) ทำจากสารกึ่งตัวนำอาร์เซไนด์ (GaAs) ส่วนตัวตรวจจับหรืออุปกรณ์ภาคเอาต์พุตนั้น อาจจะเป็นโฟโตทรานซิสเตอร์, โฟโตคาร์ลิงตันสวิทช์สองทิศทางซึ่งทำงานเมื่อมีแสงมากระตุ้น และ SCR ที่ถูกกระตุ้นด้วยแสงเป็นต้น รูปที่ 2.14 แสดงสัญลักษณ์ของวงจรชนิดต่างๆ ดังที่กล่าวมาแล้วข้างต้น ถึงแม้ว่าจะมีหลายชนิดมากกว่านี้ แต่ที่แสดงให้เห็นรูปเป็นแบบที่พบเห็นกันบ่อยๆ



รูปที่ 2.15 แสดงสัญลักษณ์ของออปโตคัพเปลอร์

(ก) แบบมีเอาต์พุตเป็นโฟโตทรานซิสเตอร์

(ข) แบบมีเอาต์พุตเป็นโฟโตคาร์ลิงตัน

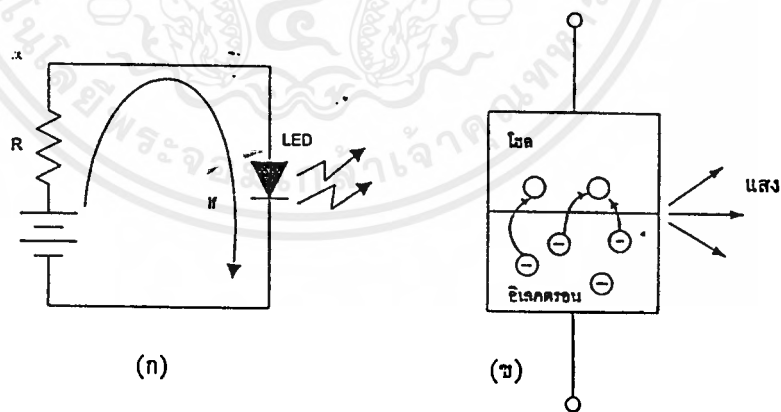
(ค) แบบมีเอาต์พุตเป็นโฟโตไดโอด

(ง) แบบมีเอาต์พุตเป็นโฟโตเอสซีอาร์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ออปโตคัพเปลอร์หรือออปโตไอโซเลเตอร์ ได้รับการออกแบบไว้ให้ทำการป้องกัน อุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ ไม่ให้ได้รับแรงดันกระชากสูงๆ หรือคัมครองระดับนอยส์ต่ำๆ ซึ่งเป็นต้นเหตุให้เกิดเอาท์พุทไม่ถูกต้องหรือทำให้เกิดคลื่นผิดปกติขึ้นมา ออปโตคัพเปลอร์เป็นอุปกรณ์ที่ทำให้สามารถเชื่อมต่อกับอุปกรณ์ตัวอื่นๆ ที่มีระดับลอจิกแตกต่างในออปโตคัพเปลอร์ สัญญาณอินพุทจะถูกเปลี่ยนเป็นพลังงานแสง เพราะมี LED ที่อยู่ภายใน พลังงานจึงถูกส่งไปยังโฟโตดีเทคเตอร์ ดังนั้นมันจึงทำงานตรงกับพลังงานของแสงที่ได้จาก LED และมีสเปคตามอัตราส่วนการส่งผ่านกระแส (CURRENT - TRANSFER RATIO ; CTR) กับ Isolation Voltage เป็นอัตราส่วนระหว่างกระแสอินพุทต่อกระแสเอาท์พุท ซึ่งเป็นการวัดความสามารถ ของออปโตคัพเปลอร์ในเรื่องความสามารถให้สัญญาณอินพุทถูกส่งไปยังเอาท์พุท อย่างมีประสิทธิภาพขึ้นอยู่กับ ประสิทธิภาพของ IRED ช่องว่างระหว่างชิ้นส่วนทางอินพุทและเอาท์พุท รวมทั้งพื้นที่ความไว และอัตราขยายของตัวตรวจรับ สำหรับ Isolation Voltage ของออปโตคัพเปลอร์ คือ ปริมาณแรงดันที่ ออปโตคัพเปลอร์สามารถทำงานได้อย่างปลอดภัย

เมื่อมีกระแสไหลผ่าน IRED ของออปโตคัพเปลอร์ ในลักษณะไบแอสตรงจนมีอิเล็กตรอน ส่วนเกินกระโดดข้ามรอยต่อไปรวมกับโฮล ในขณะที่เดียวกันก็ได้ปล่อยพลังงานโฟตอน หรือแสงออกมา ดังรูป 2.14 แสงที่ได้รับเป็นแสงอินฟราเรด เพราะสารกึ่งตัวนำทำด้วยสารแกเลียมอาร์เซไนด์ ตัวแปรอินพุททางด้านไฟฟ้ากระแสตรง เป็นตัวกำหนดตัวแปรทางด้านไฟฟ้าของไดโอดเปล่งแสงอินฟราเรด ได้แก่ กระแสของไดโอดเมื่อได้รับไบแอสตรง (IF) แรงดันตกคล่อมไดโอดเมื่อได้รับไบแอสตรง (VF) และแรงดันสูงสุดที่ทนได้ เมื่อได้รับไบแอสกลับ



2.16 (ก) แสงที่เกิดขึ้นหลังจากมีกระแสไบแอสตรงไหลผ่าน

(ข) อิเล็กตรอนส่วนเกินข้ามรอยต่อไปรวมกับโฮลพร้อมกับเปล่งแสงออกมา

เนื่องจากตัวแปรเอาต์พุตทางด้านไฟฟ้ากระแสตรงและตัวแปรส่งถ่าย (Transfer parameter) นั้น จะแตกต่างกัน โดยขึ้นอยู่กับชนิดของชิ้นส่วนที่เป็นตัวตรวจรับ ที่ใช้ในออปโตคัพเพลอร์ ซึ่งมีรายละเอียดแตกต่างกันขึ้นอยู่กับตัวตรวจรับนั้นๆ ตัวอย่างเช่น

2.6.1 ทรานซิสเตอร์คัพเพลอร์ (Transistor coupler)

อุปกรณ์ประเภทนี้ได้รับความนิยมมากที่สุด มีความไวระดับกลาง และมีราคาถูก ตรงจุดเชื่อมต่อ (จังก์ชัน) ภายในระหว่างคอลเลกเตอร์ - เบส ของทรานซิสเตอร์สามารถเอาสายมาต่อข้างนอกให้ทำหน้าที่เป็นโฟโตไดโอด ซึ่งมีความเร็วในการทำงานสูงยิ่งไปกว่าเดิม

2.6.2 คาร์ลิงตันทรานซิสเตอร์คัพเพลอร์ (Darlington Transistor Coupler)

อุปกรณ์ประเภทนี้ให้อัตราส่วนการส่งกระแส หรือมีเกนการขยายสูงสามารถให้กระแสเอาต์พุตเพิ่มขึ้น ซึ่งจะได้เกนขยายสูงเป็น 10 เท่า แต่ความเร็วในการทำงานจะช้ากว่า 10 เท่า ของการใช้ทรานซิสเตอร์ตัวเดียว

ออปโตแบบทรานซิสเตอร์คัพเพลอร์ และแบบคาร์ลิงตันทรานซิสเตอร์คัพเพลอร์นั้น มีหลักการทำงานเหมือนกัน รอยต่อระหว่างขาคอลเลกเตอร์กับขามบดถูกทำให้กว้างขึ้น แสงที่ตกกระทบบนรอยต่อจะทำให้เกิดคู่ของอิเล็กตรอนและโฮล ขึ้นมาเกิดการนำกระแสได้ ตัวแปรสำหรับออปโตแบบทรานซิสเตอร์คัพเพลอร์ และแบบคาร์ลิงตันทรานซิสเตอร์คัพเพลอร์ มีดังนี้

- I_c : เป็นกระแสสูงสุดที่ไหลต่อเนื่องผ่านขาคอลเลกเตอร์ (เอาต์พุต)
- $V_{(BR)CBO}$: เป็นแรงดันพังทลายสูงสุดจากขาคอลเลกเตอร์ไปยังขามบด
- $V_{(BR)CEO}$: เป็นแรงดันพังทลายสูงจากขาคอลเลกเตอร์ไปยังขาอีมิเตอร์
- $V_{(BR)ECO}$: เป็นแรงดันพังทลายสูงสุดจากขาอีมิเตอร์ไปยังขาคอลเลกเตอร์
- $CTR_{(s)}$: เป็นอัตราส่วน (เป็นเปอร์เซ็นต์) ค่าสุทธระหว่างกระแสเอาต์พุตของคอลเลกเตอร์ สูงสุดต่อกระแสไดโอดที่ค่า V_{∞} และ I_f ที่กำหนด
- $V_{CE(sat)}$: เป็นแรงดันอิมิตัระหว่างขาคอลเลกเตอร์และขาอีมิเตอร์

2.6.3 ออปโตคัพเปลอร์ที่ใช้สวิทช์สองทิศทางหรือไตรแอก(Triac)

ทำงานเมื่อมีแสงมากกระตุ้นเป็นภาคเอทพุท ถูกออกแบบมาสำหรับใช้ในงานซึ่งต้องการการแยก การทรริก หรือกระตุ้นตัวไตรแอก การแยกการสวิทช์ทางด้านไฟฟ้าสลับที่มีขนาดกระแสต่ำ และการแยกกันทางไฟฟ้ามีค่าสูง อุปกรณ์ชนิดนี้มีตัวแปรที่สำคัญคือ

$I_{T(RMS)}$: เป็นค่ากระแส RMS สูงสุด ขณะอยู่ในสถานะที่ทำงาน (On State)

V_{DRM} : เป็นค่าแรงดันซ้ำๆ ระหว่างขั้วเอทพุทเมื่ออยู่สถานะหยุดทำงาน (repetitive off – state out – put terminal voltage)

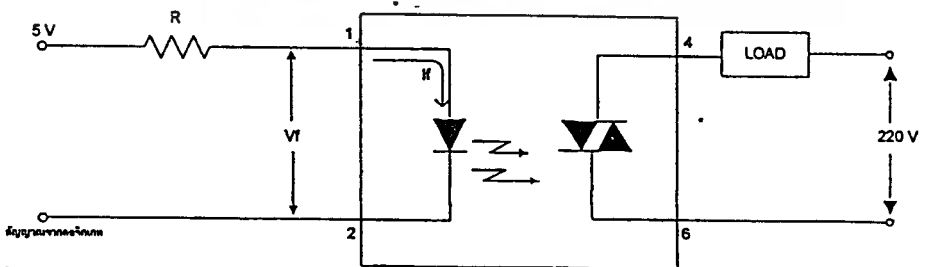
V_{TM} : เป็นแรงดันยอดสูงสุด (peak voltage) เมื่ออยู่ในสถานะที่ทำงาน

I_{FT} : เป็นค่ากระแสกระตุ้น ไดโอดเปล่งแสงอินฟราเรดสูงสุด ซึ่งต้องการใช้เพื่อคงสถานะให้เอทพุทค้าง (Latch) ไว้

I_H : เป็นค่ากระแสยึด (holding current) ซึ่งต้องการสำหรับเอทพุท เพื่อที่จะคงสถานะ ค้างเอาไว้ได้

2.6.4 การประยุกต์ใช้งานในการไปใช้ควบคุมโหลด

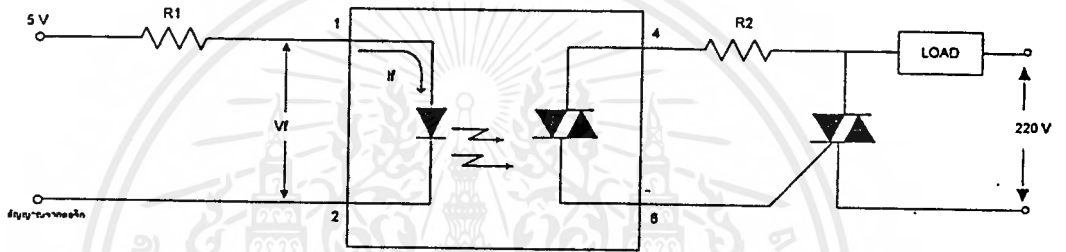
ในโครงงานนี้ได้นำเอาออปโตแบบ ไตรแอกคัพเปลอร์มาใช้ควบคุมโหลดที่เป็นไปสลับ 220 โวลต์ แทนการใช้รีเลย์ และการควบคุมปราศจากข้อยุ่งยากเหมือนวงจรที่ออกแบบ โดยใช้รีเลย์ ดังนั้นจึงขอกล่าวถึงเฉพาะการนำเอาออปโตแบบ ไตรแอกคัพเปลอร์มาประยุกต์ใช้งานเท่านั้น



รูปที่ 2.17 แสดงวงจรที่ใช้ควบคุมกำลังงานของไฟฟ้ากระแสสลับ

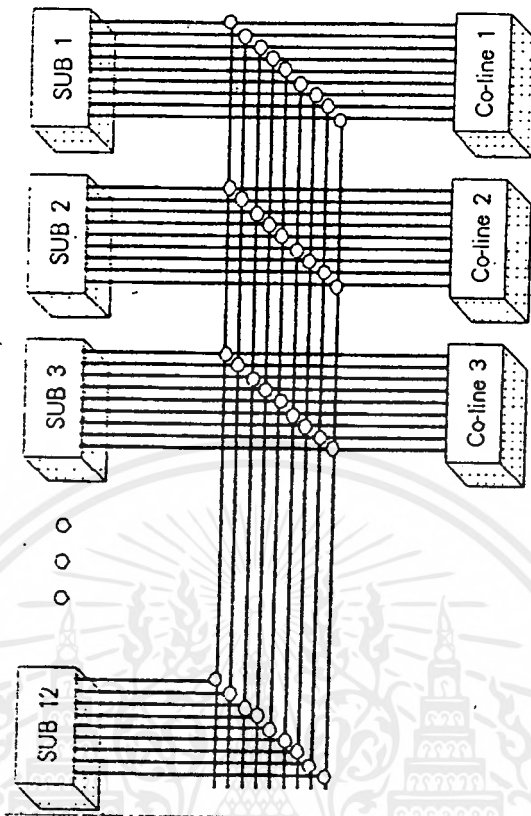
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

จากรูปที่ 2.17 แสดงการใช้ MOC 3020 ในการสวิตช์เปิด – ปิด กระแสผ่านโหลดที่ต้องการกำลังงานจากไฟฟ้ากระแสสลับเพียงเล็กน้อย เมื่อเอาท์พุทจากลอจิกเกตมีค่าเป็นลอจิก “0” กระแสจะไหลผ่านไดโอดเปล่งแสงอินฟราเรด จะทำให้ไดโอดปล่อยแสงไปกระตุ้นไดโอด ให้นำกระแสไฟฟ้าสลับ และเมื่อเอาท์พุทของลอจิกเกตซึ่งป้อนเข้าสู่ออปโตมีค่าเป็นลอจิก “1” จะทำให้ไม่มีกระแสไหลผ่านไดโอดอินฟราเรด จะทำให้ไดโอดหยุดนำกระแส จากรูปที่ 2.17 จะใช้ได้กับโหลดที่ใช้กระแสน้อยๆ เท่านั้น เพราะไดโอดขนาดเล็กสามารถทนกระแสได้น้อย ซึ่งน้อยเกินไปที่จะใช้ควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าได้ แต่ก็เหมาะสมที่จะนำมาสร้างสัญญาณทรานซิสเตอร์ไดรฟ์แอคกำลังงานสูงนอกวงจร เพื่อใช้ควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้าที่ต้องการกระแสสูงๆ ได้



รูปที่ 2.18 แสดงวงจรที่ใช้ควบคุมกำลังงานของไฟฟ้ากระแสสลับที่มีค่าสูงๆ

2.7 ส่วนเชื่อมต่อสัญญาณเสียง (Speech paths)

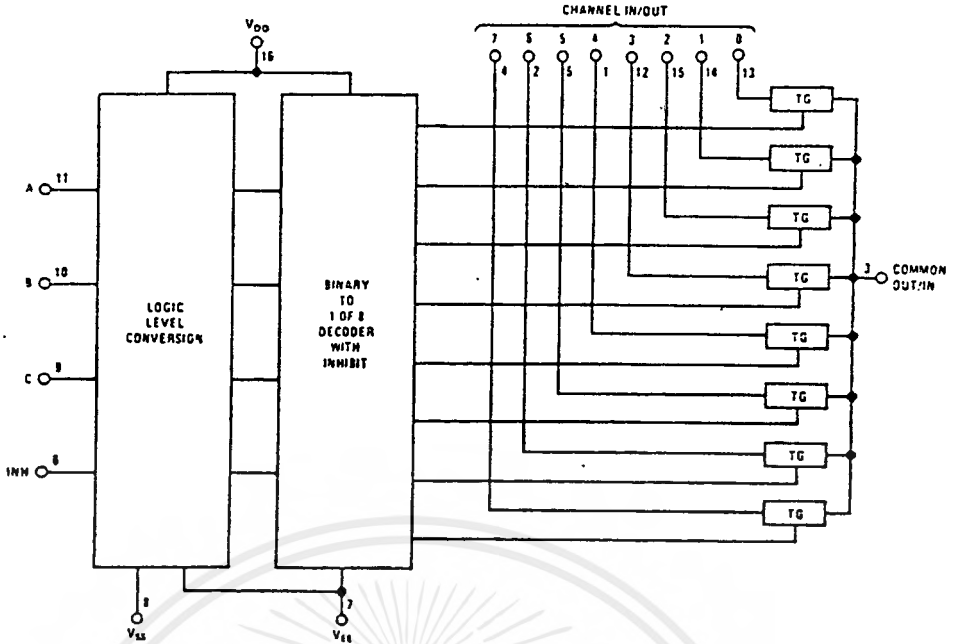


รูปที่ 2.19 แสดงลักษณะการเชื่อมต่อช่องสัญญาณเสียง

2.7.1 โครงสร้างของ CD 4051

ซึ่งไอซีตัวนี้ เป็นอนาล็อกมัลติเพลกซ์เซอร์/ดีมัลติเพลกซ์เซอร์ ซึ่งอนาล็อกสวิตช์จะถูกควบคุมแบบดิจิทัลโดยมีอิมพีแดนซ์ต่ำขณะ “ on ” และมีกระแสรั่วไหลต่ำมากขณะ “ off ” การควบคุมสัญญาณอนาล็อกขนาด 3-15 v ควบคุมได้ ตัวอย่างเช่น $V_{DD} = 5\text{ v}$, $V_{SS} = 10\text{ v}$ และ $V_{EE} = 5\text{ v}$ วงจรมัลติเพลกซ์จะมีการแพร่กระจายของพลังงานอย่างต่ำภายใน และเมื่อมีช่วงโวลต์เดทของ $V_{DD} - V_{SS}$ และ $V_{DD} - V_{SS}$ เต็มที่โดยช่วงโวลต์เดทนี้ไม่ขึ้นกับสถานะทางโลกิกของสัญญาณควบคุมเมื่อสัญญาณทางโลกิกเป็น “ 1 ” เกิดที่ inhibit input terminal และทุก channel เป็น “ off ”

CD 4051 มีโครงสร้างเป็นแบบ single 8 channel multiplexer มีเลขไบนารี 3 หลัก เป็นอินพุตเข้ามาควบคุมได้แก่ A, B, C และ inhibit input ซึ่งสัญญาณไบนารี 3 หลักนี้จะเป็นตัวเลือก 1-8 channel เพื่อทำการเชื่อมอินพุต กับเอาต์พุตที่ channel นั้นๆ แสดงดังรูป 2.20

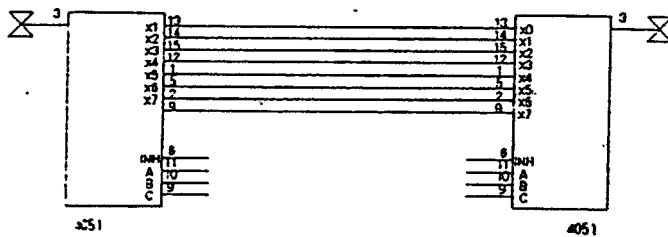


รูปที่ 2.20 แสดงบล็อกโคอะแกรมและสถานะทางโลจิก

INPUT STATES				"ON" CHANNELS		
INHIBIT	C	B	A	CD4051B	CD4052B	CD4053B
0	0	0	0	0	0X, 0Y	cx, bx, ax
0	0	0	1	1	1X, 1Y	cx, bx, ay
0	0	1	0	2	2X, 2Y	cx, by, ax
0	0	1	1	3	3X, 3Y	cx, by, ay
0	1	0	0	4		cy, bx, ax
0	1	0	1	5		cy, bx, ay
0	1	1	0	6		cy, by, ax
0	1	1	1	7		cy, by, ay
1	*	*	*	NONE	NONE	NONE

*Don't Care condition.

ตารางที่ 2.6 แสดงสถานะการเข้ารหัส



รูปที่ 2.21 แสดงลักษณะการต่อของ 4051 แต่ละตัว

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2.8 ความรู้เบื้องต้นเกี่ยวกับโทรศัพท์

การสื่อสารปัจจุบันนี้ได้เข้ามามีบทบาทเป็นอย่างมากในชีวิตประจำวันเรียกได้ว่าจะต้องมีการติดต่อสื่อสารกันตลอดเวลาที่ทำได้ จะขอกล่าวพอเป็นความรู้เบื้องต้นเกี่ยวกับเรื่องโทรศัพท์ที่เกี่ยวข้องกับโครงการนี้เท่านั้น ส่วนความรู้เรื่องเครื่องโทรศัพท์ระบบอื่นๆ เช่นเครื่องโทรศัพท์แบบมือถือจะไม่ขอกล่าวถึงเพราะไม่สามารถนำมาใช้กับโครงการนี้ได้ โดยโครงการนี้จะใช้กับโทรศัพท์แบบพื้นฐานเท่านั้น

เครื่องรับโทรศัพท์เป็นอุปกรณ์โทรคมนาคมที่ใช้ในการติดต่อสื่อสารได้สะดวกรวดเร็วและให้ข่าวสารที่ชัดเจนฉับไว ค่าใช้จ่ายถูก เป็นที่นิยมใช้กันอย่างแพร่หลายเป็นจำนวนมาก ซึ่งปัจจุบันมีผู้ผลิตเครื่องรับโทรศัพท์ ออกมาจำหน่ายมากมาย หลายยี่ห้อทั้งรูปลักษณะ และราคา ตลอดจนหน้าที่พิเศษที่แตกต่างกันออกไป ผู้ใช้สามารถเลือกซื้อใช้ได้ตามความต้องการ และระบบโทรศัพท์ก็จัดว่าเป็นระบบสื่อสารที่ใกล้ตัวเรามาก โทรศัพท์ที่เห็นกันทั่วๆ ไปมีอยู่ 2 แบบ คือ แบบหมุน (rotating type) และแบบสัญญาณความถี่คู่ (dual tone multifrequency type) หรือที่เรียกอีกอย่างหนึ่งว่าระบบกดปุ่ม ซึ่งโทรศัพท์แบบหมุนเป็นระบบโทรศัพท์ที่ใช้กันดั้งเดิมตั้งแต่แรกเริ่ม ซึ่งปัจจุบันกำลังจะเลิกใช้แล้ว ยังคงมีใช้งานอยู่บ้างแต่ก็เป็นเพียงส่วนน้อยเท่านั้น และอีกไม่นานก็คงจะเลิกใช้ไป ปัจจุบันระบบกดปุ่มนิยมใช้กันมาก หน้าที่ของระบบโทรศัพท์ทั้ง 2 ระบบจะมีลักษณะเหมือน ๆ กัน จะต่างกันตรงที่แบบกดปุ่ม จะส่งสัญญาณออกไปเป็นความถี่ที่แตกต่างกัน 2 ความถี่ ส่วนระบบหมุน จะส่งสัญญาณเป็นจำนวนพัลส์หน้าที่หลักๆ ของโทรศัพท์ทั้ง 2 แบบที่เหมือนกันสามารถสรุปได้ดังนี้

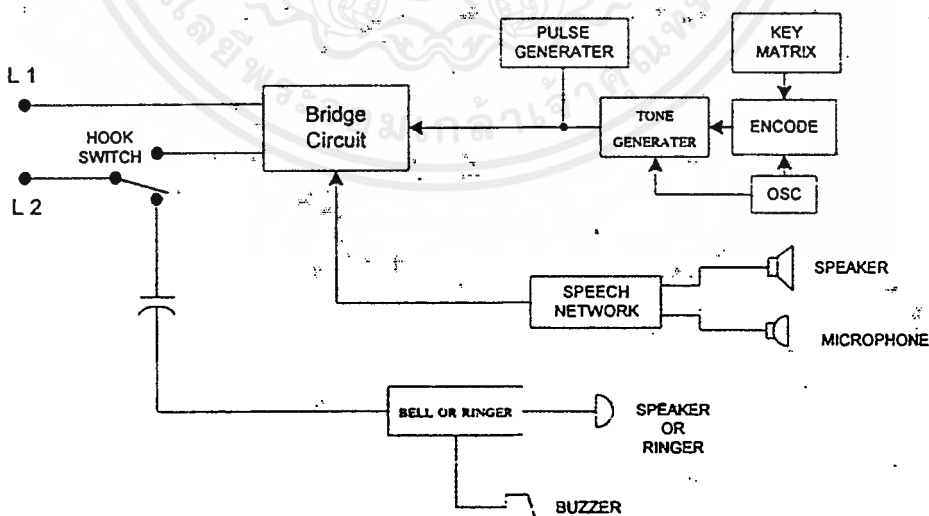
- เครื่องโทรศัพท์จะทำให้ชุมสายโทรศัพท์รับรู้ว่ามีผู้ต้องการใช้โทรศัพท์ เมื่อมีการยกหูโทรศัพท์ขึ้น
- เครื่องโทรศัพท์จะได้รับสัญญาณหมุน (dial tone) ที่ส่งมาจากชุมสาย เพื่อบอกให้ผู้ใช้งานโทรศัพท์รู้ว่าพร้อมที่จะให้ทำการกด หรือหมุนหมายเลขที่จะติดต่อได้ ซึ่งก็คือเสียงที่ได้ยินเมื่อเวลายกหูโทรศัพท์ เป็นสัญญาณเสียงที่มีความถี่ 440 – 425 เฮิรตซ์ ดังต่อเนื่องกันไป
- เครื่องโทรศัพท์จะทำหน้าที่ส่งรหัสหมายเลขที่ผู้เรียกต้องการจะติดต่อด้วยไปยังชุมสายโทรศัพท์ด้วยการกดปุ่มหมายเลขหรือหมุนหมายเลขที่เราต้องการจะติดต่อ
- เครื่องโทรศัพท์จะส่งสัญญาณบอกผู้เรียกว่า หมายเลขที่ต้องการติดต่อด้วยว่างหรือไม่ถ้าว่างก็จะส่งสัญญาณกลับ (ring back) ที่ความถี่ 425 เฮิรตซ์ โดยจะดัง 1 วินาที แล้วเงียบ 4 วินาที สลับกันไป แต่ถ้าหมายเลขที่ต้องการจะเรียกไม่ว่าง (busy) ก็จะส่งสัญญาณความถี่ 425 เฮิรตซ์ โดยจะดังเป็นช่วงๆ 0.5 วินาที และหยุด 0.5 วินาที
- เครื่องโทรศัพท์ทางด้านส่งจะเปลี่ยนรูปพลังงานเสียงเป็นสัญญาณไฟฟ้า และทางด้านรับจะเปลี่ยนสัญญาณไฟฟ้ากลับมาเป็นสัญญาณเสียงอีกครั้งหนึ่ง

- เครื่องโทรศัพท์จะส่งสัญญาณเสียงเรียก (ringer) เมื่อมีผู้เรียกเข้ามายังเครื่องโทรศัพท์ การส่งเสียงเรียกจะเป็นสัญญาณกระดิ่ง หรือสัญญาณลักษณะใดก็ได้ขึ้นอยู่กับเครื่องโทรศัพท์นั้นๆ จะออกแบบมา
- เครื่องโทรศัพท์จะส่งสัญญาณ ไปยังชุมสายเมื่อเราวางหูโทรศัพท์เพื่อแจ้งให้ทราบว่าเป็นสิ้นสุดการใช้งานแล้ว และให้ชุมสายเลิกทำการติดต่อกับอีกฝ่ายหนึ่งได้

2.8.1 การทำงานของเครื่องโทรศัพท์

ในรูปที่ 2.18 เป็นบล็อกไดอะแกรมของส่วนต่างๆ ที่จำเป็นในเครื่องโทรศัพท์ โดยการทำงานของเครื่องโทรศัพท์พอจะอธิบายได้ดังนี้

เครื่องโทรศัพท์จะเชื่อมต่อกับชุมสายโทรศัพท์ด้วยสาย L1 และสาย L2 วงจรแรกที่เชื่อมต่อระหว่างวงจรในเครื่องรับโทรศัพท์ กับอุปกรณ์ของชุมสายก็คือ วงจรกำเนิดเสียงเรียก (bell or ringer) ซึ่งจะส่งสัญญาณเรียก (ringing signal) เมื่อมีการติดต่อมาจากผู้อื่น เหตุผลประการสำคัญ ที่ต้องนำวงจรส่วนนี้มาเชื่อมต่อกับชุมสายโดยตรงก็คือ เมื่อวางหูโทรศัพท์ไว้กับที่วางตามปกติ สุกสวิช (hook switch) จะถูกเปิดวงจรออกทำให้ไม่มีแรงดันจากชุมสาย ผ่านไปยังวงจรส่วนที่หลังสุกสวิชได้ ดังนั้น ถ้าวงจรกำเนิดสัญญาณเรียกอยู่หลังจากสุกสวิช ก็จะไม่สามารถสร้างสัญญาณเรียกได้ในเวลาที่ผู้ติดต่อเข้ามา วงจรเสียงเรียกนี้จึงต่อกับชุมสายโทรศัพท์โดยตรงเมื่อเราวางหูโทรศัพท์ลงบน สุกสวิช เมื่อมีสัญญาณเรียกเข้ามาจากชุมสายโทรศัพท์ สัญญาณเรียกก็จะผ่านสุกสวิช เข้าไปยังวงจรกำเนิดเสียงเรียก ทำให้วงจรเสียงเรียกทำงาน ส่วนที่เป็นลำโพงหรือบัสเซอร์ก็จะดังขึ้น เมื่อเรายกหูรับโทรศัพท์ ก็จะทำให้สุกสวิชตัดวงจรเสียงเรียกออก และสุกสวิชก็จะต่อเข้ากับวงจรเสียงพูด (speech network) แทน



รูปที่ 2.22 แสดงบล็อกไดอะแกรมของเครื่องโทรศัพท์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

วงจรกำเนิดเสียงพูด จะทำหน้าที่เปลี่ยนสัญญาณเสียงพูดให้เป็นสัญญาณไฟฟ้าเพื่อส่งไปยังด้านรับฝ่ายตรงข้าม และจะทำหน้าที่เปลี่ยนสัญญาณไฟฟ้าที่รับเข้ามา จากฝ่ายตรงข้ามให้เป็นสัญญาณเสียงพูด วงจรในส่วนนี้จะประกอบด้วย วงจรที่จะใช้ควบคุมเสียงพูดให้ย้อนกลับไปยังหูฟังของผู้พูด ให้มีความแรงของสัญญาณพอดี้ (side tone control) ในเวลาที่เรพูดโทรศัพท์เข้าทางไมโครโฟน เราก็จะได้ยินเสียงของเราเองออกทางหูฟังด้วย เพื่อให้เรารู้ว่าเสียงที่เราพูดนั้นแรงหรือค่อยเท่าใด วงจรในส่วนควบคุมนี้จะเป็นการควบคุมเสียงพูดของเราเองไม่ให้ออกหูฟังของเราแรงมากเกินไป เพราะถ้าดังแรงเกินไปจะเกิดการรำคาญ และยังจะกลบเสียงพูดของฝ่ายตรงข้ามด้วย และไม่ให้เสียงที่ย้อนกลับมายังหูฟังของเราค่อยเกินไป เพราะถ้าสัญญาณที่ย้อนกลับไปยังหูฟังค่อยเกินไป จะทำให้ผู้พูดโทรศัพท์คิดว่าตัวเองพูดค่อย ก็จะทำให้ผู้พูดตะโกนเสียงดังมากขึ้นทำให้ผู้รับฝ่ายตรงข้ามได้ยินเสียงดังเกินไป

วงจรกำเนิดสัญญาณพัลส์ (pulse generator) ทำหน้าที่กำเนิดสัญญาณพัลส์ เพื่อส่งเลขหมายที่เรา กด ไปให้กับชุมสายโทรศัพท์ที่เป็นระบบพัลส์

วงจรกำเนิดความถี่ (frequency generation) จะทำหน้าที่กำเนิดความถี่คู่ เพื่อทำหน้าที่ส่งเลขหมายไปให้ชุมสายโทรศัพท์แบบความถี่คู่หรือที่เรียกว่า DTMF (Dual Tone Multi - Frequency) เมื่อชุมสายโทรศัพท์ได้รับเลขหมายของผู้ถูกเรียกปลายทางให้ จากนั้นจะส่งสัญญาณให้ผู้เรียกได้รับรู้ (ring back tone) และส่งสัญญาณเรียก (ringing) ไปให้ผู้ถูกเรียกปลายทางต่อไป

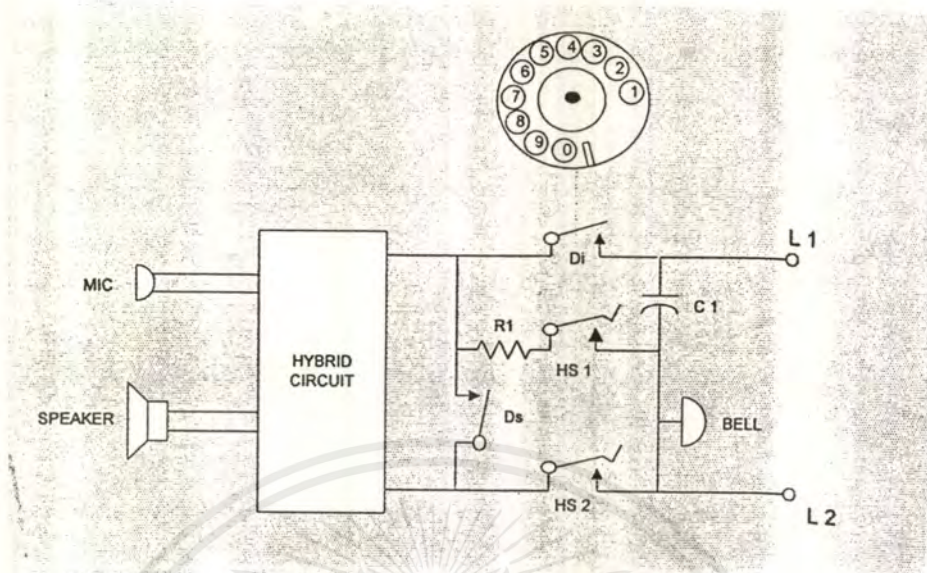
ส่วนวงจรไฮบริด (Hybridge) จะทำหน้าที่เป็นตัวเชื่อมต่อคู่สายโทรศัพท์เข้ากับวงจรในส่วนอื่นๆ จะทำหน้าที่เป็นวงจรปรับความสมดุลของอิมพีแดนซ์ (matching impedance) คือ ทำหน้าที่ปรับอิมพีแดนซ์ของเครื่องรับโทรศัพท์ให้สมดุลกับคู่สายโทรศัพท์ ซึ่งโดยปกติจะมีอิมพีแดนซ์ 600 โอห์ม

เมื่อมีการยกหูโทรศัพท์ขึ้น สุกสวิทช์จะปิดวงจร ทำให้มีกระแสจากชุมสายไหลครบวงจรผ่านเครื่องโทรศัพท์ได้ ในขณะที่เดียวกันกระแสค่าเดียวกันนี้ ก็จะไหลผ่านวงจรเชื่อมต่อสายโทรศัพท์ที่ชุมสายด้วยเพื่อที่จะให้อุปกรณ์ต่างๆ ในชุมสายโทรศัพท์พร้อมที่จะทำการติดต่อกับเครื่องโทรศัพท์ได้ จากนั้นชุมสายก็จะส่งสัญญาณหมุน (dial tone) ไปยังผู้ที่ยกหูโทรศัพท์ เพื่อให้ผู้ใช้นั้นส่งหมายเลขโทรศัพท์ ของผู้ที่ต้องการจะติดต่อดังนั้น มายังชุมสายโทรศัพท์ หลังจากที่ชุมสายโทรศัพท์ได้รับหมายเลขแรกที่ถูกส่งมาแล้ว ชุมสายโทรศัพท์ก็จะเลิกส่งสัญญาณหมุน ซึ่งกระบวนการช่วงนี้จะเกิดขึ้นอย่างรวดเร็ว การส่งหมายเลขโทรศัพท์ไปยังชุมสายนั้นสามารถกระทำได้ 2 วิธี วิธีแรกเป็นการส่งสัญญาณพัลส์ที่แสดงถึงค่าของหมายเลขต่างๆ ซึ่งจะใช้กับโทรศัพท์ระบบหมุน และอีกวิธีหนึ่งก็คือการส่งสัญญาณเป็นความถี่ต่างๆ กัน โดยค่าของตัวเลขจะถูกแทนด้วยค่าความถี่ 2 ความถี่ที่มอดูเลทกันซึ่งจะใช้กับโทรศัพท์ระบบความถี่คู่

2.8.2 ระบบโทรศัพท์แบบหมุน (rotating type)

ในรูปที่ 2.23 จะเป็นวงจรที่ใช้การส่งหมายเลขโทรศัพท์ไปยังชุมสายโทรศัพท์ โดยใช้วิธีการหมุนหน้าปัทม์ของเครื่องโทรศัพท์ เพื่อกำเนิดเป็นสัญญาณพัลส์ส่งออกไป โทรศัพท์ระบบนี้เป็นระบบที่

ใช้กันมาตั้งแต่ดั้งเดิมเมื่อเริ่มมีโทรศัพท์ที่ใช้กัน ปัจจุบันนี้กำลังจะเลิกใช้แล้ว มีอยู่เพียงบางแห่งเท่านั้นที่ยังมีใช้อยู่

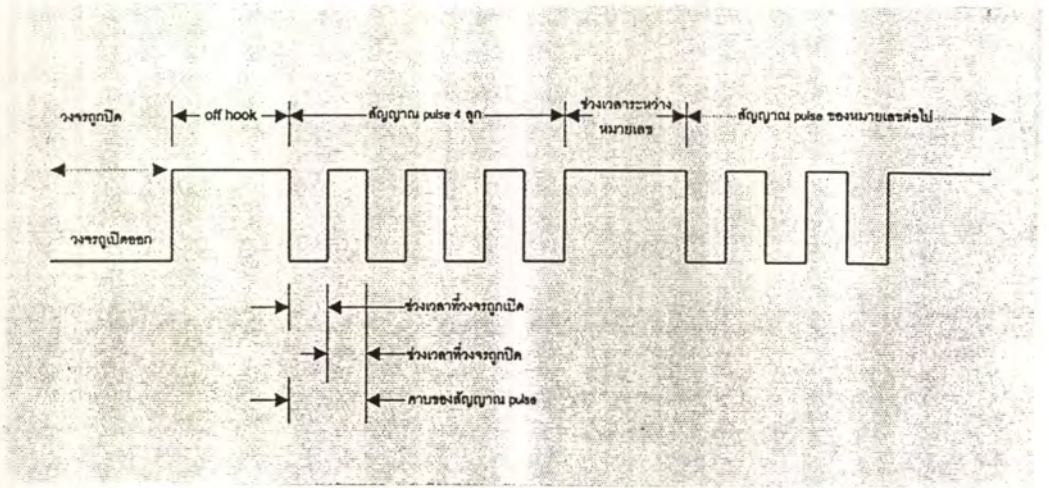


รูปที่ 2.23 แสดงวงจรโทรศัพท์แบบหมุนหมายเลข

จากรูปที่ 2.23 เป็นวงจรอย่างง่ายของเครื่องโทรศัพท์แบบหมุน การทำงานของวงจรในสภาพปกติเมื่อวางหูโทรศัพท์ สุกสวิตช์ (HS1, HS2) จะเปิดวงจรออก ทำให้ไม่กระแสไหลไปยังวงจรในส่วนที่อยู่ดังไปจะมีก็เพียงวงจรของสัญญาณกระดิ่งเท่านั้นที่ต่อเข้ากับสายโทรศัพท์ เมื่อมีสัญญาณเรียก (ringing) มาจากชุมสายกระแสก็จะไหลผ่านกระดิ่งจะทำให้เสียงกระดิ่งดัง และเมื่อเรายกหูโทรศัพท์ขึ้น หน้าสัมผัสของสุกสวิตช์ ก็จะต่อวงจรเมื่อเราหมุนหมายเลขโทรศัพท์บนหน้าปัทม์จะทำให้ สวิตช์ D_1 และ D_2 ทำงาน โดยสวิตช์ D_1 จะทำการตัดต่อวงจรเป็นจำนวนครั้งตามจำนวนตัวเลขที่เราหมุน โดยถ้าเราหมุนหมายเลข 1 สวิตช์ D_1 ก็จะตัดวงจร 1 ครั้ง ถ้าเราหมุนหมายเลข 2 ก็จะทำการตัดต่อวงจร 2 ครั้ง ถ้าเราหมุนเลข 0 จะตัดต่อวงจร 10 ครั้ง การตัดต่อวงจรของสวิตช์ D_1 นี้ก็จะเป็นตัวกำเนิดสัญญาณพัลส์ให้กับชุมสายนั่นเอง ส่วนสวิตช์ D_2 โดยปกติจะเปิดวงจรอยู่ มันจะทำการต่อวงจรก็ต่อเมื่อมีการหมุนหน้าปัทม์ สวิตช์ D_2 จะทำการต่อวงจรเพื่อป้องกันไฟลัดซีไม่ไห้ไหลเข้าสู่วงจรกระดิ่ง และยังเป็นตัวป้องกันสปาร์ค (Spark) ของหน้าคอนแทค D_1 โดยจะต่ออนุกรมกับ R_1 เมื่อเรายกหูโทรศัพท์ขึ้น

รูปที่ 2.24 จะแสดงถึงลักษณะของรูปสัญญาณเมื่อมีการหมุนหมายเลขโทรศัพท์ จากรูปนี้ จะเห็นว่าในคอนแรกโทรศัพท์อยู่ในสภาวะออนฮุก (On - hook) คือหูโทรศัพท์จะถูกวางอยู่บนที่วางหู โทรศัพท์ปกติ ไม่มีกระแสจากชุมสายเข้าสู่โทรศัพท์ เพราะขณะนี้วงจรถูกเปิดออก โดยสุกสวิตช์ แต่เมื่อมีการยกหูโทรศัพท์ขึ้น โทรศัพท์จะอยู่ในสภาวะออฟฮุก (off - hook) สุกสวิตช์จะถูกปิดวงจรลง ทำให้มีกระแสไหลครบวงจรได้ และเมื่อมีการหมุนหมายเลขโดยในรูปจะเป็นการหมุนหมายเลข 4 ก็จะทำให้วงจรถูกเปิดออกด้วยสวิตช์ S_3 เป็นจำนวน 4 ครั้ง ก็จะได้รูปสัญญาณ ออกมาดังรูปที่ 2.24

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับบริการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 2.24 แสดงโคแอดแกรมของคาบเวลาที่เกิดจากการหมุนหมายเลข “ 4 ”

ในระบบ โทรศัพท์แบบที่ส่งสัญญาณด้วยจำนวนพัลส์นี้ จะถูกกำหนดให้สามารถส่งสัญญาณ ในอัตรา 10 พัลส์ต่อวินาที หรือ 100 pps (pulses per second) และเพื่อความเข้าใจที่ตรงกันในการพิจารณาสัญญาณที่เกิดขึ้น จึงควรที่จะทราบความหมายของคำต่อไปนี้

- คาบของสัญญาณพัลส์ (pulses period) = ช่วงเวลาที่วงจรเปิด (break duration) + ช่วงเวลาที่วงจรถูกปิด (make duration) คาบสัญญาณพัลส์จะถูกออกแบบให้มีค่าอย่างต่ำเท่ากับ 100 mSec
- อัตราการส่งสัญญาณพัลส์ (pulse rate) = จำนวนพัลส์ที่ถูกส่งออกไปใน 1 Sec = 1000/ คาบเวลาของ สัญญาณพัลส์ (เป็น mSec)
- เปอร์เซนต์ของการเปิดวงจร (percent break) = $100 \times$ ช่วงเวลาระหว่างกลุ่มของสัญญาณ (interdigit interval) ถูกกำหนดให้มีค่าอย่างต่ำ 700 mSec

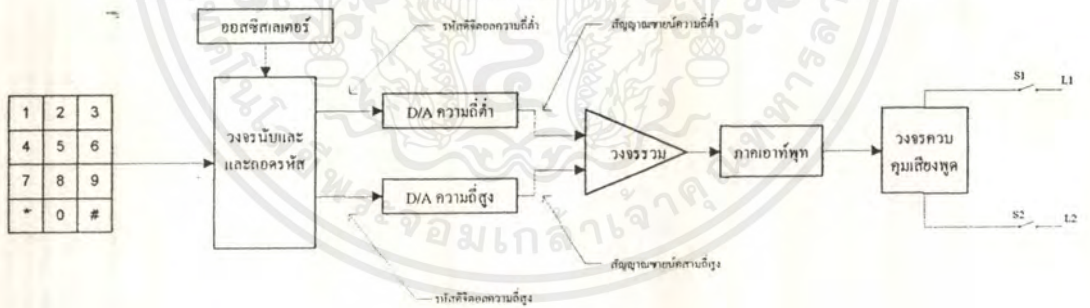
สำหรับในสหรัฐอเมริกาจะกำหนดค่ามาตรฐานของสัญญาณไว้แน่นอนเช่น ช่วงเวลาที่วงจรถูกเปิดจะต้องไม่ต่ำกว่า 60 mSec หรืออัตราการเปิดวงจรเท่ากับ 60% สำหรับประเทศอื่นๆ มักจะใช้ที่อัตรา 67% เป็นส่วนใหญ่

2.8.3 ระบบ โทรศัพท์แบบส่งสัญญาณความถี่คู่ (dual tone multifrequency type)

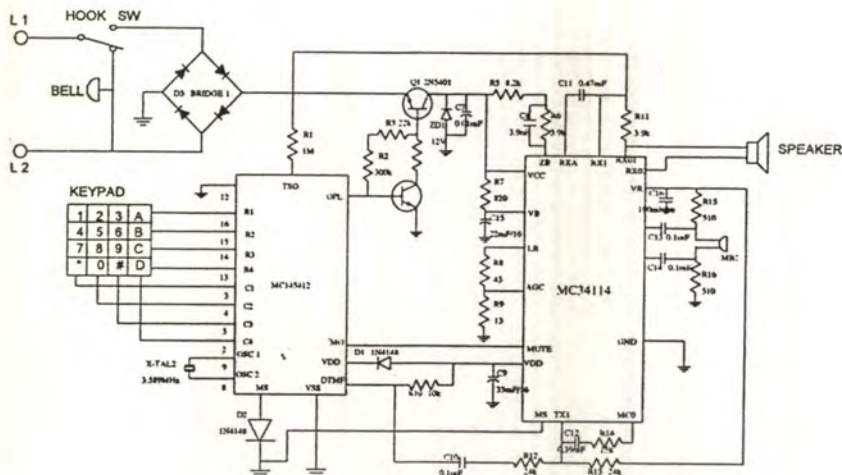
เป็นระบบการส่งสัญญาณอีกแบบหนึ่งที่นิยมใช้กันมากในปัจจุบัน ซึ่งจะพบได้มากกว่าในระบบการส่งเป็นสัญญาณพัลส์ ระบบนี้หรือเรียกชื่อย่อว่า DTMF มีวิธีการส่งหมายเลขโทรศัพท์ของผู้ที่ต้องการติดต่อด้วยไปให้กับชุมสายโทรศัพท์ โดยการส่งสัญญาณไปด้วยความถี่ 2 ความถี่มอดูเลทกันไป ซึ่งจะเป็นตัวแทนของหมายเลขที่กด ความถี่ที่ถูกส่งออกไปจะอยู่ในย่านความถี่ของเสียงพูด (0 - 4 KHz) เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ทางการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

การทำงานของวงจรนี้ จะเริ่มจากสวิทช์ S1 (สวิทช์ในแนวนอน) S2 (สวิทช์ในแนวตั้ง) และ S3 จะถูกเปิดวงจรอยู่เมื่อมีการยกหูโทรศัพท์ที่ขึ้น กระแสจากชุมสายโทรศัพท์จะผ่าน RV1, L1a, และ L2a ทรานซิสเตอร์จะไม่นำกระแส เมื่อมีการกดหมายเลขสวิทช์ S1, S2 จะถูกปิดลงตามตำแหน่งของหมายเลข ที่ถูกกด C1, C2 จะถูกต่อเข้ากับ L1a, L2a ตามลำดับ เกิดเป็นวงจร ออสซิลเลเตอร์ขึ้น โดย L1a และ C1 จะเป็นออสซิลเลเตอร์ที่ผลิตความถี่ที่ต่ำกว่าความถี่ที่เกิดจาก L2a และ C2 และขณะที่ S3 จะถูกปิดลงเช่นกัน ทำให้ทรานซิสเตอร์ Q1 ทำหน้าที่มอดูเลตสัญญาณจากออสซิลเลเตอร์ทั้ง 2 เข้าด้วยกันและส่งไปยังชุมสาย ในขณะที่ทำการกดหมายเลขอยู่นั้นส่วนของหูฟัง และ ไมโครโฟนก็จะถูกต่อขนานกัน จึงทำให้ได้ยินสัญญาณที่เกิดขึ้น จากออสซิลเลเตอร์ด้วย สำหรับทางชุมสายก็จะมีวงจรตรวจจับสัญญาณไปประมวลผลต่อไป และยังคงมีวงจรรองความถี่ป้องกันไม่ให้มีความถี่แปลกปลอมอื่นๆ เข้าไปในชุมสายโทรศัพท์ด้วย

จากรูปที่ 2.27 แสดงบล็อกไดอะแกรมของโทรศัพท์ระบบความถี่คู่ที่ใช้ไอซี และในรูปที่ 2.28 แสดงวงจรใช้งานจริงของโทรศัพท์ระบบความถี่คู่ จะเห็นว่าจะใช้ไอซีสำเร็จรูปมาใช้ผลิตสัญญาณความถี่คู่ จะทำให้การทำงานของวงจรมีประสิทธิภาพมากขึ้น การกดปุ่มเพื่อส่งสัญญาณเลขหมายไปให้ชุมสาย โทรศัพท์จะมีความแน่นอน ไม่ผิดพลาดได้ง่าย และยังทำให้มีความสะดวกสบายในการใช้งานอีกด้วย



รูปที่ 2.27 แสดงบล็อกไดอะแกรมของโทรศัพท์ ระบบความถี่คู่ที่ใช้ไอซี



รูปที่ 2.28 แสดงวงจรโทรศัพท์ระบบความถี่คู่ที่ใช้ไอซีสำเร็จรูป

2.8.4 ข้อเปรียบเทียบระหว่างโทรศัพท์ ระบบ PULSE กับระบบ DTMF

เปรียบเทียบระหว่างระบบโทรศัพท์ทั้ง 2 ระบบ ในการส่งสัญญาณแบบพัลส์ 1 ลูก ต้องใช้เวลาอย่างน้อย 100 mSec (60 mSec สำหรับช่วงการเปิดวงจร และ 40 mSec สำหรับช่วงการปิดวงจร) และมีช่วงเวลาที่แยกสัญญาณแต่ละกลุ่มออกอีกอย่างน้อย 700 mSec และยิ่งถ้าหมายเลขที่ต้องการติดต่อด้วยมีค่ามากและยาวมากขึ้นเท่าใด ย่อมต้องทำให้เสียเวลาในการส่งสัญญาณมากยิ่งขึ้น ตัวอย่างเช่น หมายเลข 555-5555 ใช้เวลาในการส่งสัญญาณพัลส์ = (พัลส์/mSec) x 7 (หมายเลข) = 3.5 mSec และระยะเวลาของช่องว่างระหว่างกลุ่มสัญญาณ = 700 (mSec) x 6 = 4.2 Sec จะใช้เวลาในการส่งทั้ง = 3.5 + 4.2 = 7.7 Sec แต่ถ้าเป็นโทรศัพท์ที่ใช้การส่งระบบ DTMF จะใช้เวลาเท่ากับ 7 x 100 mSec = 7.7 Sec เท่านั้น ดังนั้นจะเห็นได้ว่าระบบ DTMF สามารถประหยัดเวลาในการส่งหมายเลขไปยังชุมสายโทรศัพท์ได้มากกว่า ระบบที่ใช้การส่งสัญญาณพัลส์ ซึ่งเป็นผลให้ชุมสายโทรศัพท์ สามารถใช้อุปกรณ์ประเภทหน่วยความจำได้อย่างมีประสิทธิภาพตามไปด้วย

ข้อดีสำหรับระบบการส่งสัญญาณแบบ DTMF

- ลดระยะเวลาในการส่งหมายเลข โทรศัพท์ไปยังชุมสาย
- สามารถใช้วงจรที่ใช้อุปกรณ์โซลิดสเตตได้ ทำให้เกิดความประหยัดและสะดวก
- ลดอุปกรณ์ จำพวกหน่วยความจำที่ใช้ภายในชุมสายโทรศัพท์
- การส่งเลขหมายให้กับชุมสายโทรศัพท์ไม่เกิดความผิดพลาด เพราะใช้สองความถี่ในการส่ง ทำให้ไม่ผิดพลาดในการกดเลขหมาย

2.8.5 ความหมายของสัญญาณที่ส่งมาจากชุมสายมอดูเลท ด้วย 50 เฮิรตซ์ ความถี่ 425 เฮิรตซ์

DIAL TONE

เป็นสัญญาณที่บอกให้ทราบว่าจะขณะนี้อุปกรณ์ที่ชุมสายพร้อมจะรับได้ การหมุนเลขหมายจากผู้เรียก ให้ผู้เรียกทำการส่งเลขหมายได้ สัญญาณ DIAL TONE เป็นสัญญาณต่อเนื่องความถี่ 425 Hz มอดูเลทด้วย 50 Hz ผู้เช่าจะได้ยินโทนนี้ เมื่อทำการยกหูโทรศัพท์เพื่อทำการเรียก

BUSY TONE

เป็นสัญญาณที่ส่งมาบอกให้ทราบว่าจะอุปกรณ์ไม่ว่าง เช่น ผู้เช่ายกหูแล้ว ได้ยินเสียงนี้แทนที่จะได้ยิน DIAL TONE แสดงว่าอุปกรณ์ในชุมสายโทรศัพท์ไม่ว่าง แต่ถ้าได้ยินเสียงนี้หลังจากหมุนเลขหมายไปแล้ว แสดงว่าผู้เช่าฝ่ายถูกเรียกไม่ว่าง หรืออุปกรณ์สำหรับต่อออกไปยังชุมสายอื่นไม่ว่าง ในกรณีที่ผู้ถูกเรียก อยู่ต่างชุมสายสัญญาณที่ขาดคอนเป็นช่วงๆ ส่ง 0.5 วินาที หยุด 0.5 วินาที ความถี่ของสัญญาณ 425 Hz SINE WAVE ภายในระยะเวลา 45 วินาที แล้วเกิดสภาวะ Line-Lock-out (เจ็บบ)

RING BACK TONE

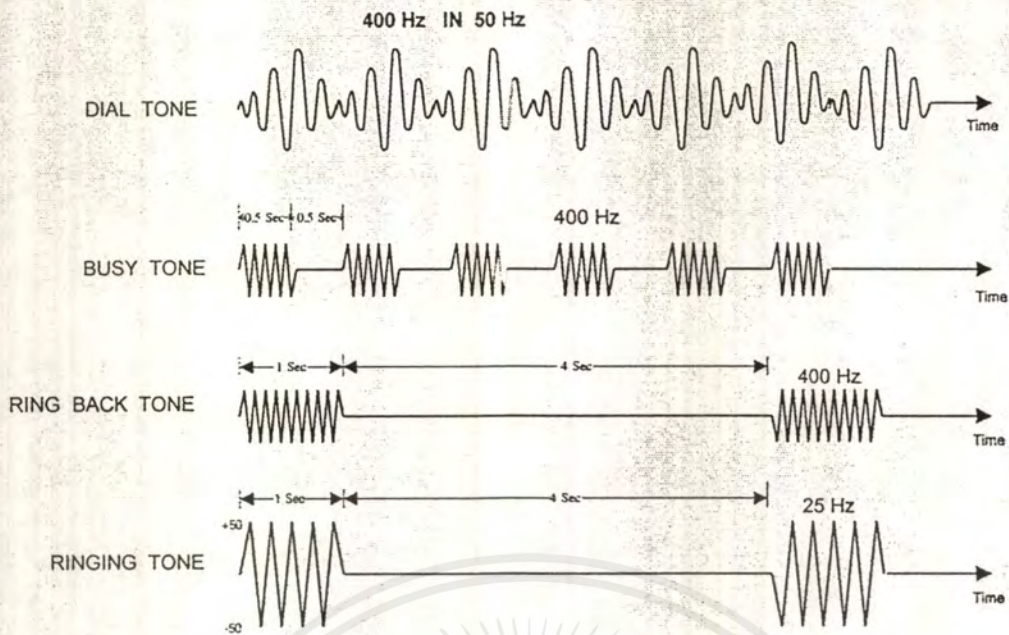
เป็นสัญญาณที่ผู้เรียกได้ยินเสียงจากการหมุนเลขหมายครบแล้ว เพื่อบอกให้ ทราบว่า การทำการต่อได้เสร็จ ขณะนี้ชุมสายได้ส่งสัญญาณเรียก RINGING TONE ไปยังผู้ถูกเรียก สัญญาณใช้ความถี่ 425 Hz SINE WAVE โดยจะส่ง 1 วินาที หยุด 4 วินาที

RINGING TONE

เป็นสัญญาณเรียกที่ส่ง ไปยังผู้เช่า ฝ่ายถูกเรียกซึ่งจะได้ยินเสียงกระดิ่ง หรือ โทนน ขึ้นอยู่กับวงจรที่ใช้สัญญาณเป็น SINE WAVE 25 Hz ค่าแรงดัน 70-90 Vrms ช่วงการส่งเช่นเดียวกับ RING BACK TONE คือ ส่ง 1 วินาที หยุด 4 วินาที เป็นระยะเวลายาวนานทั้งสิ้น 70-90 วินาที

NU TONE (NUMBER UNOBTAINABLE TONE)

บอกให้ทราบว่าจะเลขหมายที่หมุนมา ไม่มีใช้งานอยู่ สัญญาณตอบจากเครื่องบันทึกบอกให้ทราบว่าจะเลขหมายนี้ได้เปลี่ยนไปแล้ว



รูปที่ 2.29 แสดงสัญญาณพื้นฐานของโทรศัพท์

2.8.6 สัญญาณในการติดต่อกันระหว่างผู้เรียกและผู้รับโทรศัพท์

เป็นสัญญาณที่ใช้ในการติดต่อกันระหว่างผู้เรียกและผู้รับโทรศัพท์ ลักษณะสัญญาณดังกล่าวแสดงไว้ในรูปที่ 2.26

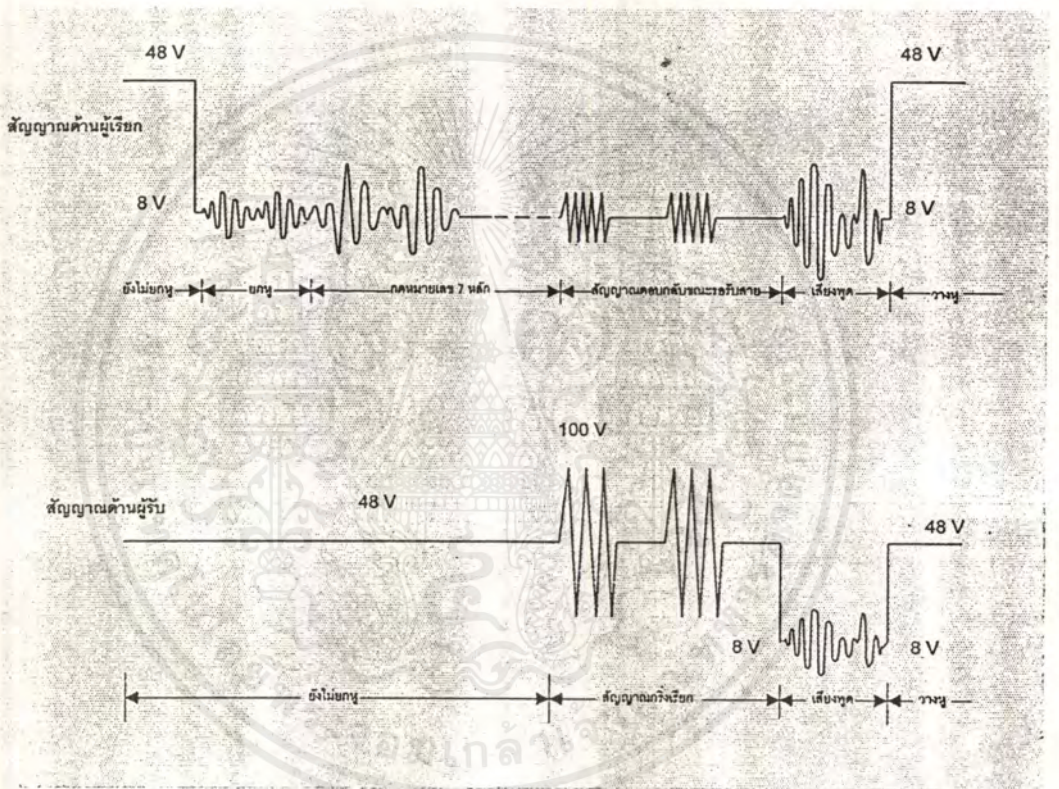
ด้านผู้เรียก

1. ขณะที่ไม่ได้มีการยกหูโทรศัพท์ จะมีสติกคาคดกร่อมสายโทรศัพท์เป็นสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรง 48 โวลท์
2. เมื่อผู้เรียกยกหูโทรศัพท์ สติกคาจะลดลงเหลือ 8 โวลท์ พร้อมทั้งมีสัญญาณให้หมุน ซึ่งเป็นสัญญาณกระแส
3. สลักขนาด 250 มิลลิโวลท์ ความถี่ 425 เฮิรตซ์ รวมกับความถี่ 50 เฮิรตซ์ ซึ่งเป็นกรหัสสัญญาณความถี่แล้ว สัญญาณให้หมุนนี้จะหายไป
4. กรหัส (CODE) เบอร์โทรศัพท์ทั้งหมด 7 หลัก รหัสความถี่ที่ส่งจะเป็นสัญญาณผสมสองความถี่ เป็นความถี่ สูงและต่ำผสมกัน แต่ละหมายเลขจะมี DTMF อยู่หนึ่งคู่
5. ขณะที่รอการรับสาย จะมีสัญญาณตอบกลับ 2 แบบ เพื่อจะบอกว่าสายว่างหรือไม่ ซึ่งก็คือสัญญาณเรียกกลับ หรือสัญญาณสายไม่ว่าง ตามลำดับ
6. เมื่อมีการรับสายแล้ว สัญญาณจะอยู่ที่ 8 โวลท์ โดยมีการกระเพื่อมตามลักษณะความถี่เสียง ความดังของเสียงพูดตามสาย
7. เมื่อวางหูโทรศัพท์เลิกการติดต่อ ขนาดสติกคาจะกลับไปที่ 48 โวลท์ ดังเดิม

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ด้านผู้รับ

1. ขณะที่วางหูอยู่จะมีศักดากระแสตรงคร่อมสายอยู่ 48 โวลต์
2. เมื่อมีสัญญาณกริ่งเรียก จะมีขนาดประมาณ 100 โวลต์ จังหวะ 1 วินาที หยุด 4 วินาที ซึ่งจะตรงกับสัญญาณเรียกกลับที่เครื่องส่ง
3. จากนั้นเมื่อผู้รับยกหูโทรศัพท์ ขนาดศักดากระแสตรงจะเหลือ 8 โวลต์ และมีการกระเพื่อมตามขนาดและความถี่ของเสียงพูด
4. เมื่อวางหูโทรศัพท์ ขนาดศักดาไฟฟ้าก็จะกลับไป 48 โวลต์ ตามเดิม



รูปที่ 2.30 แสดงสัญญาณระหว่างผู้เรียกและผู้รับโทรศัพท์

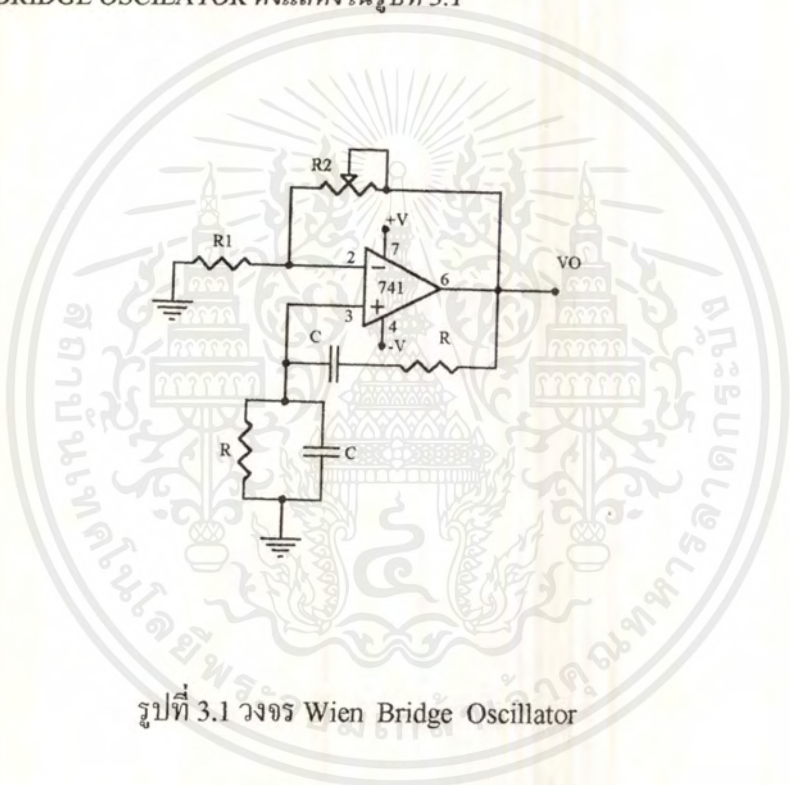
บทที่ 3

การคำนวณและการสร้าง

ในวงจรตู้สาขาโทรศัพท์อัตโนมัติ เราได้มีการแบ่งวงจรออกเป็นส่วนต่างๆ หลายส่วนด้วยกัน โดยแต่ละส่วนมีหลักการคำนวณและการสร้างดังต่อไปนี้

3.1 วงจรกำเนิดสัญญาณโทน

ในวงจรกำเนิดสัญญาณโทนมีสัญญาณต่างๆ ที่ต้องใช้คือ Dial Tone, Busy Tone, Ring Back Tone และ Ringing Tone โดยที่สัญญาณเหล่านี้สร้างจากวงจรผลิตสัญญาณไซน์ ความถี่ประมาณ 400 Hz แบบ WIEN BRIDGE OSCILATOR ดังแสดงในรูปที่ 3.1



รูปที่ 3.1 วงจร Wien Bridge Oscillator

$$V_o = 2 C \cos (1 / RC) t$$

$$W = 1 / RC$$

ดังนั้น $f = 1 / 2 \pi RC$

โดยความถี่พื้นฐานของสัญญาณต่างๆ มีค่าประมาณ 400 Hz ดังนั้น $f = 400 \text{ Hz}$

กำหนดให้ $C = 0.1 \mu\text{f}$

$$R = 1 / 2 \pi f C$$

$$= 1 / 2 \times 3.14 \times 400 \times 0.1 \times 10^{-6}$$

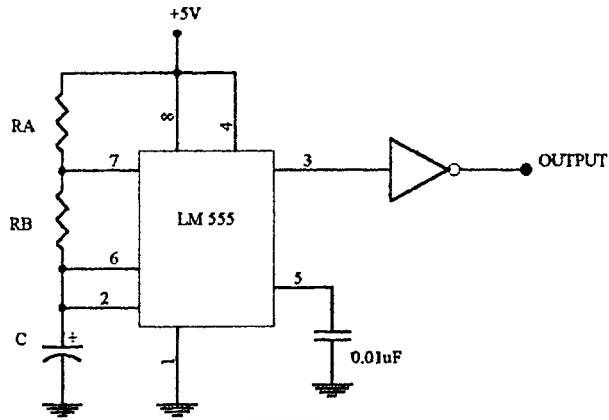
$$= 3.98 \text{ K}\Omega$$

จากนั้นสร้างวงจรมีความถี่ Busy Tone จาก ไอซี 555 โดยต่อเป็นวงจรอะอสเตเบิล มัลติไว

เบรเตอร์ ตามรูปที่ 3.2 โดยให้ตั้ง 0.5 วินาที และหยุด 0.5 วินาที

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนลิขสิทธิ์สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 3.2 วงจรกำเนิดความถี่ Busy Tone

กำหนดให้ $C = 4.7 \mu\text{f}$, $R_A = 1 \text{ K}\Omega$

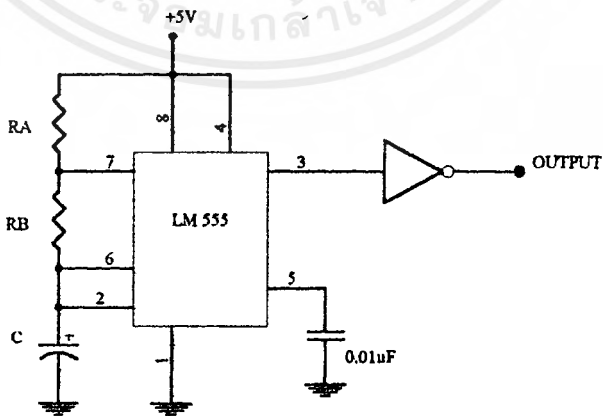
$$T_{\text{off}} = 0.693 R_B C$$

$$0.5 = 0.693 R_B C$$

$$R_B = 0.5 / 0.693 \times 4.7 \times 10^{-6}$$

$$= 153.51 \text{ K}\Omega$$

จากนั้นสร้างวงจรถัดความถี่ Ring Back Tone และ Ringing Tone จากไอซี 555 โดยต่อเป็นวงจรถัดความถี่ มัลติไวเบรเตอร์ ตามรูปที่ 3.3 โดยให้ตั้ง 1 วินาที และหยุด 4 วินาที



รูปที่ 3.3 วงจรถัดความถี่ Ring Back Tone และ Ringing Tone

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

กำหนดให้ $C = 100 \mu\text{f}$

$$T_{\text{off}} = 0.693 R_B C$$

$$1 = 0.693 R_B C$$

$$R_B = 1 / 0.693 \times 100 \times 10^{-6}$$

$$= 14.43 \text{ K}\Omega$$

$$T_{\text{on}} = 0.693 (R_A + R_B) C$$

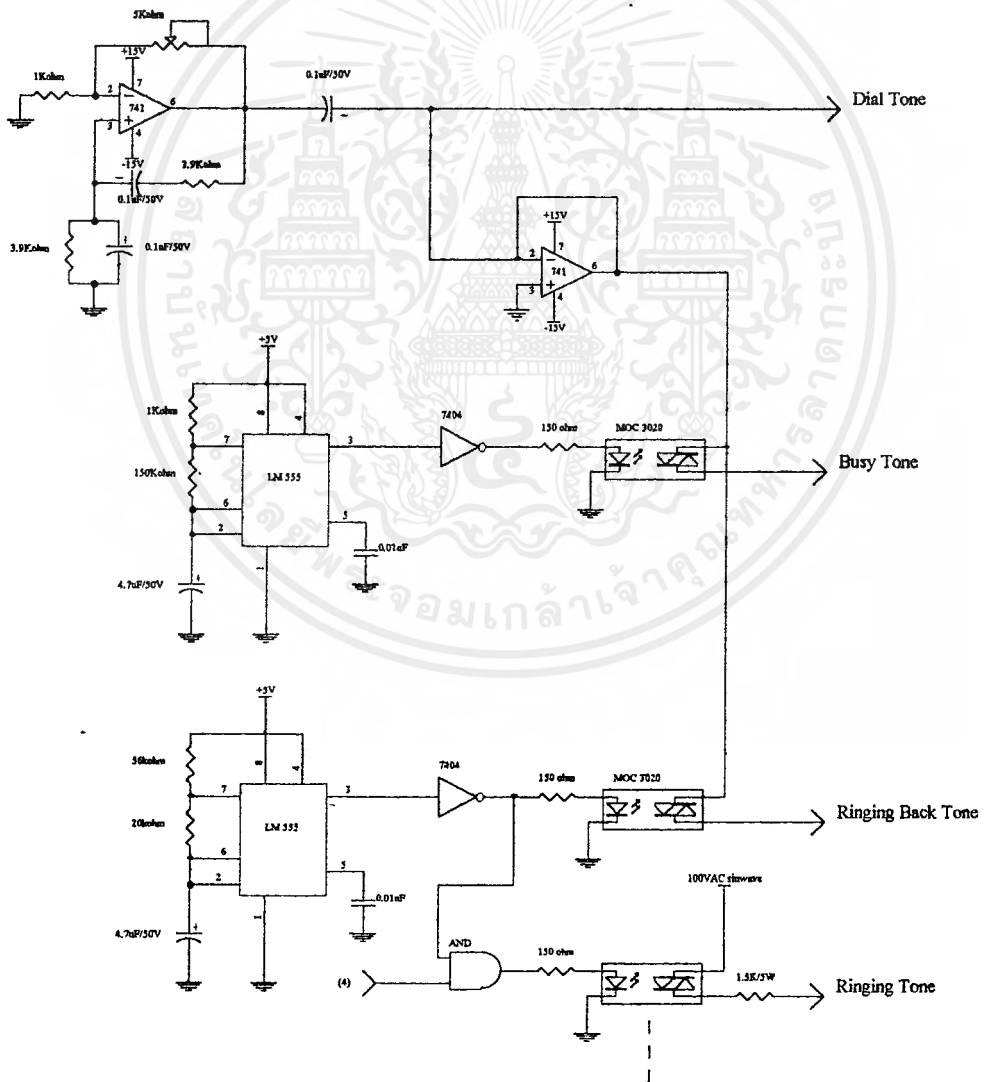
$$4 = 0.693 (R_A + R_B) C$$

$$R_A + R_B = 4 / 0.693 \times 100 \times 10^{-6}$$

$$= 57.72 \text{ K}\Omega$$

$$R_A = 57.72 \times 10^3 - 14.43 \times 10^3$$

$$= 43.29 \text{ K}\Omega$$

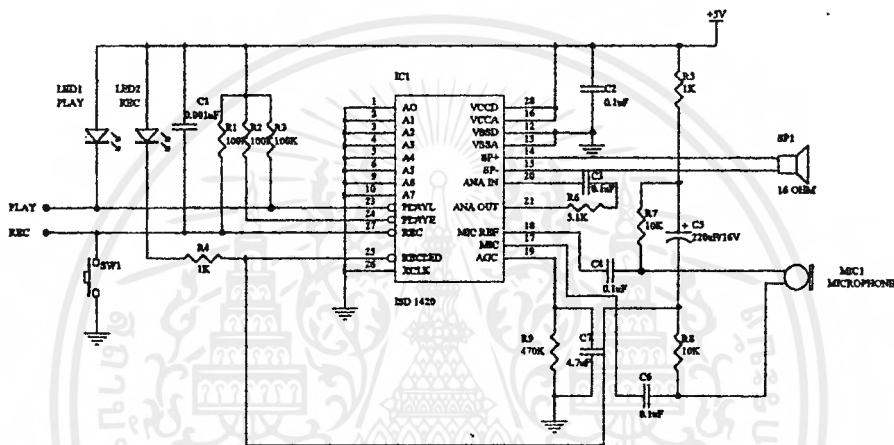


รูปที่ 3.4 วงจรกำเนิดสัญญาณโทน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3.2 วงจรตอบรับโทรศัพท์อัตโนมัติ

วงจรตอบรับโทรศัพท์อัตโนมัตินี้ใช้ไอซีสำเร็จรูปเบอร์ ISD 1420 ซึ่งสามารถบันทึกเสียงได้นาน 20 วินาที โดยไอซี ISD 1420 ได้ถูกออกแบบมาด้วยเทคโนโลยีที่ทันสมัย สามารถทำงานด้วยตัวมันเองโดยไม่ต้องมีอุปกรณ์ไอซีภายนอกมาต่อร่วม ดังเช่น chip เบอร์อื่นๆ โดยภายในไอซี ISD 1420 ประกอบด้วย EEPROM, วงจรแอมป์, วงจร Sampling ฯลฯ โดยเสียงที่บันทึกและเล่นกลับออกมามีคุณภาพเสียงดีมาก สามารถเก็บข้อมูลเสียงที่บันทึกไว้ได้นานมาก อีกทั้งทำงานในโหมด STANDBY ได้ด้วยทำให้กำลังงานต่ำมาก โดยวงจรแสดงดังรูป 3.5



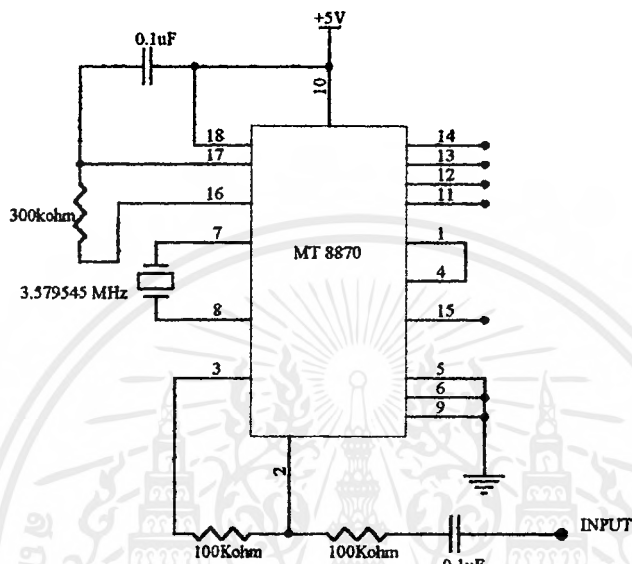
รูปที่ 3.5 วงจรตอบรับโทรศัพท์อัตโนมัติ

3.3 วงจรตีเทคสัญญาณกระดิ่ง

ในส่วนของวงจรตีเทคสัญญาณกระดิ่งนี้ประกอบด้วย ไดโอดเบอร์ IN4007, ไอซีออปโตคัปเบิลเบอร์ 4N26, D- flip Flop เบอร์ 74LS74, LED, R, Relay และแมคซิงทรานฟอเมอร์ โดยส่วนประกอบทั้งหมดมีการทำงานดังนี้คือ เมื่อมีสัญญาณกระดิ่งจากภายนอกเข้ามาที่ขั้ว C และไดโอดที่ต่อเป็นวงจรเรียงกระแสได้เป็นไฟดีซีออกมา แล้วป้อนไปยังออปโตคัปเบิลเบอร์ 4N26 ทำให้ทรานซิสเตอร์ภายในออปโตคัปเบิลนำกระแส เป็นผลทำให้เกิด clock ขึ้น ป้อนไปยัง D- Flip Flop เป็นผลทำให้ขา Q เป็น "1" ค้างอยู่ในสภาวะนั้น จึงทำให้ทรานซิสเตอร์นำกระแส ทำให้ Relay ทำงานต่อคู่สายโทรศัพท์ภายนอกเข้ากับแมคซิงฟอเมอร์ ซึ่งมี อิมพีแดนซ์ 600 Ω เปรียบเสมือนการยกหูโทรศัพท์ขึ้น โดยวงจรที่ใช้งานแสดงดังรูปที่ 3.6

3.5 วงจรถอดรหัสเลขหมายโทรศัพท์

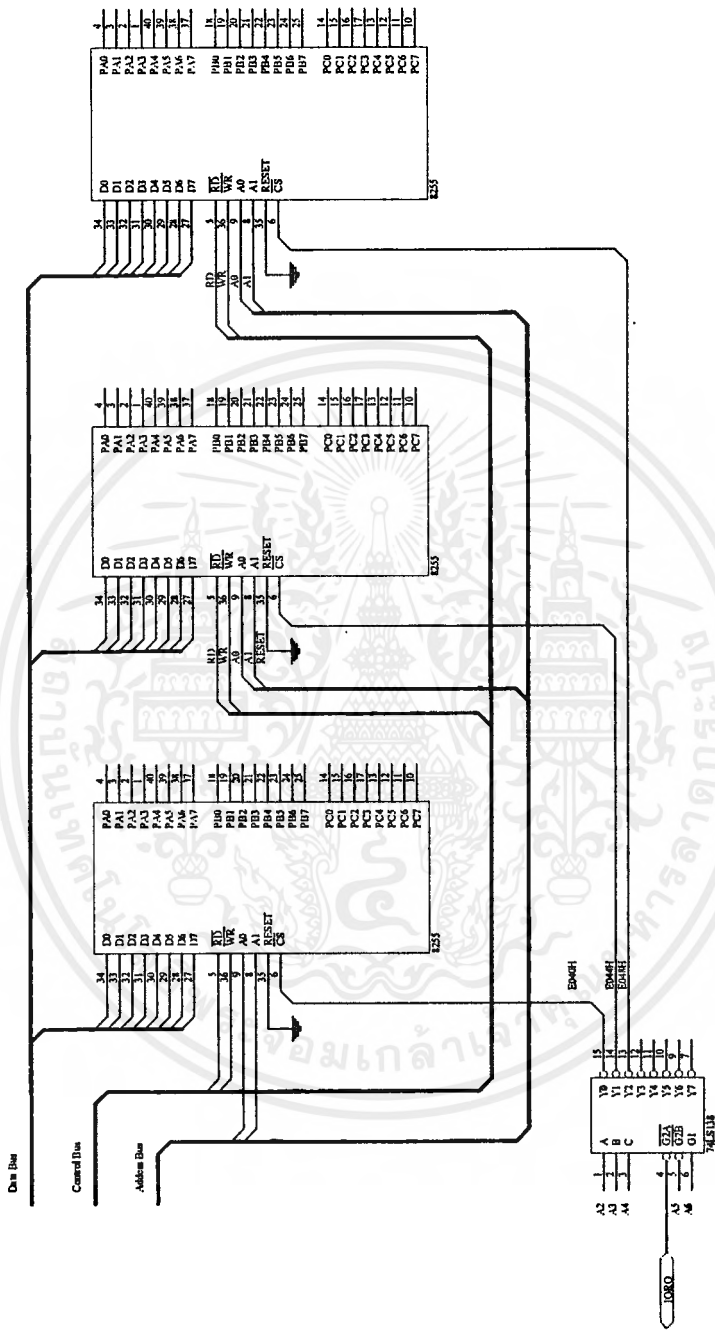
ในส่วนของวงจรถอดรหัสเลขหมายโทรศัพท์นี้จะใช้ไอซีเบอร์ MT 8870 เป็นตัวถอดรหัสจากปุ่มกดเลขหมายโทรศัพท์เป็นรหัสไบนารี 4 บิต เพื่อส่งไปยังหน่วยประมวลผล เพื่อทำการวิเคราะห์ว่าเป็นหมายเลขใด เพื่อที่จะตรวจสอบได้ถูกต้องว่าต้องการติดต่อกับ โทรศัพท์เครื่องใด วงจรแสดงดังรูปที่ 3.8



รูปที่ 3.8 วงจรถอดรหัสเลขหมายโทรศัพท์

3.6 วงจรควบคุมระบบ

วงจรควบคุมระบบประกอบด้วย 2 ส่วน คือ ตัววงจรและส่วนที่เป็น โปรแกรมสำหรับควบคุม ในส่วนของวงจรมันประกอบด้วย ไมโครคอนโทรลเลอร์ 8031 ซึ่งเป็นหัวใจหลักในการควบคุมระบบทั้งหมด และทำการเชื่อมต่อกับ ROM และ RAM ภายนอกพร้อมกับอุปกรณ์ I/O port เพื่อควบคุมการทำงานของระบบทั้งหมดดังนั้นในรูปที่ 3.9 และรูปที่ 4.0



รูปที่ 3.10 วงจรอินพุท/เอาต์พุท พอร์ต

บทที่ 4

การทดลองและผลการทดลอง

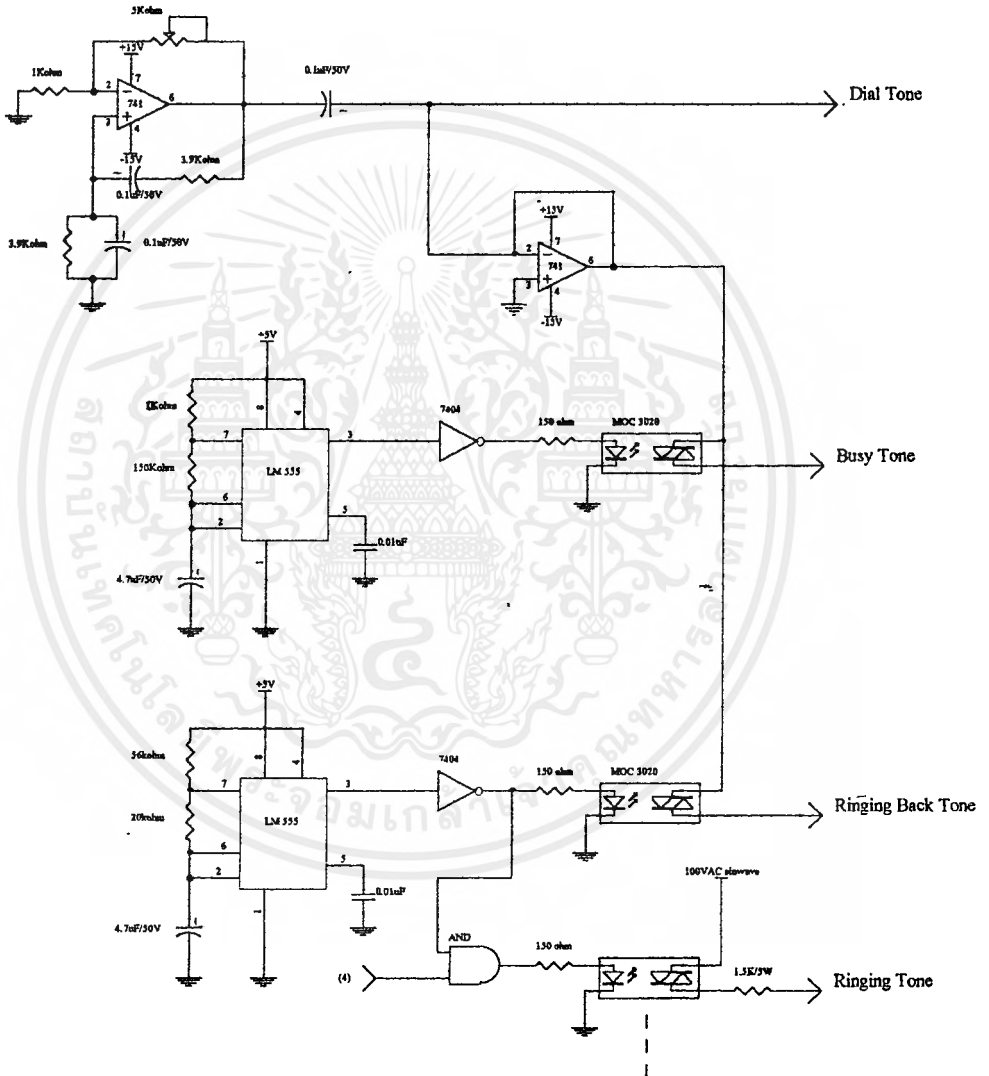
4.1 การทดลองวงจรกำเนิดสัญญาณโทน

ลำดับขั้นตอนการทดลอง

4.1.1 ต่อวงจรตามรูปที่ 4.1

4.1.2 ต่อแรงดันตามวงจรที่กำหนด

4.1.3 ใช้ข้อสซิติล โดส โคปัวครูปสัญญาณที่เข้าที่ทุกของวงจรแล้วบันทึกที่วัดได้

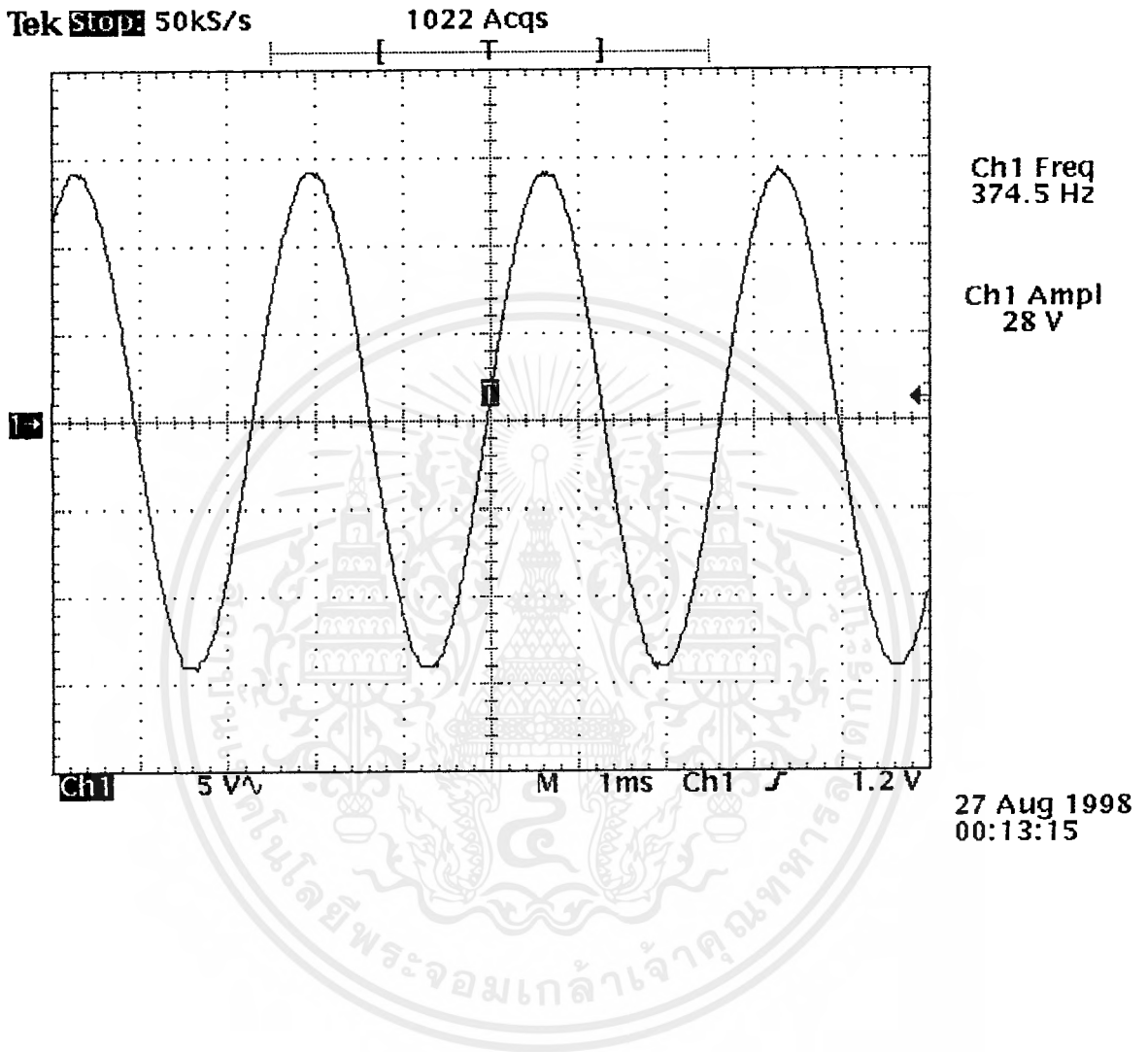


รูปที่ 4.1 วงจรกำเนิดสัญญาณโทน

ผลการทดลอง

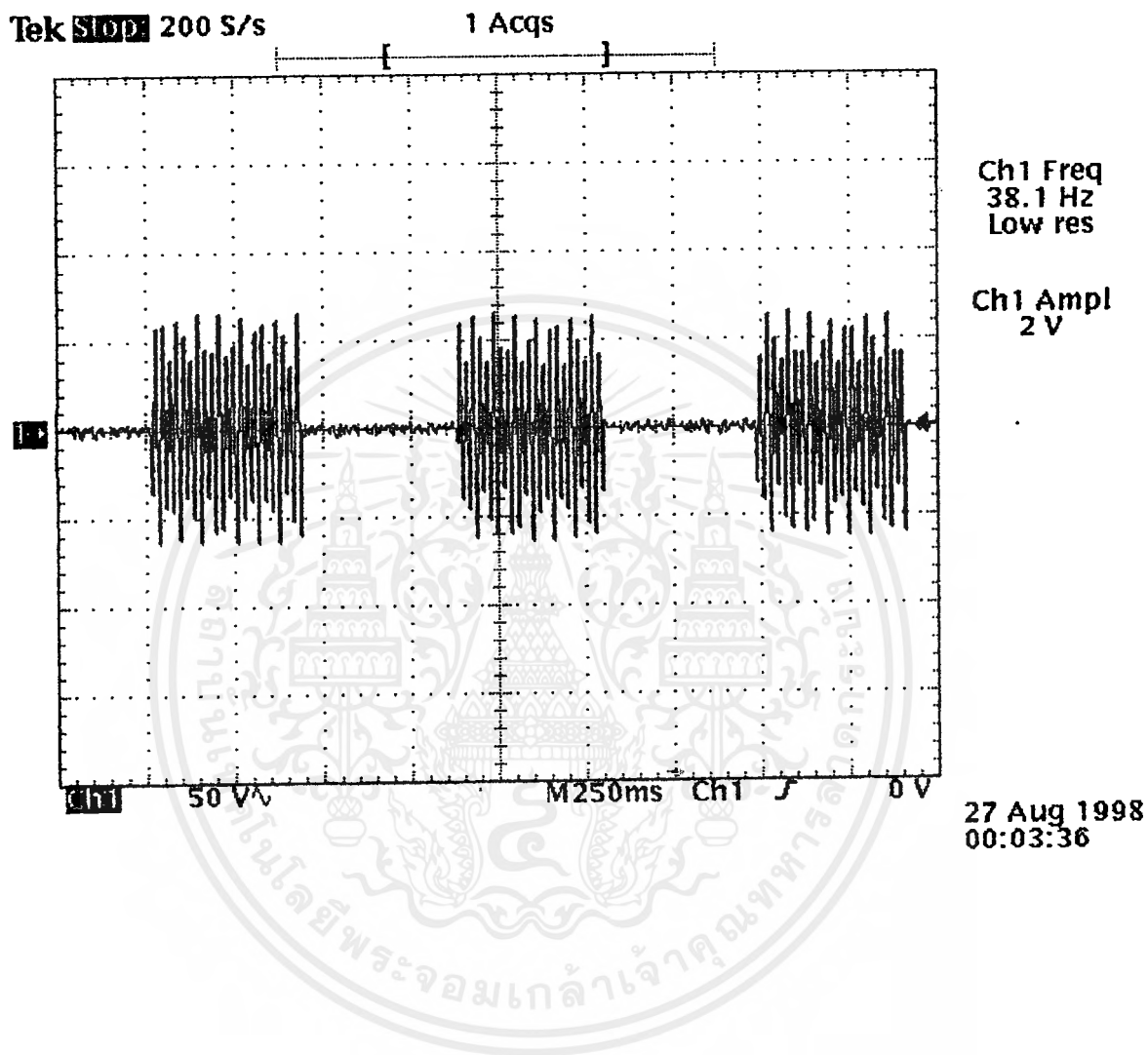
จากการทดลองเมื่อทำการวัดสัญญาณที่เข้าที่ทุกจะ ได้สัญญาณ Dial Tone , Busy Tone , Ring Back Tone และ Ringing Tone ดังแสดงในรูปที่ 4.2 , 4.3 , 4.4 และ 4.5 ตามลำดับ โดยลักษณะของรูปที่ได้มีค่าตรงตามที่ได้อ่านวนเอาไว้

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



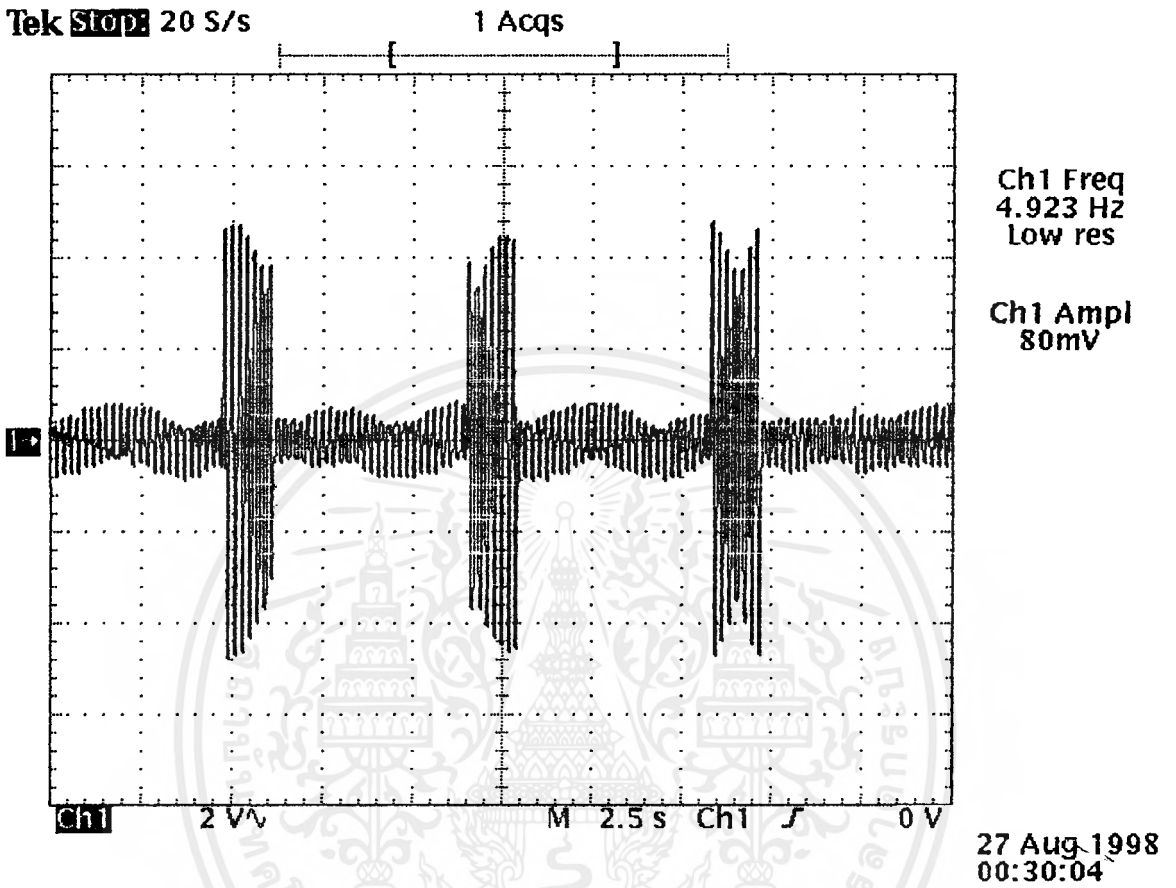
รูปที่ 4.2 สัญญาณ Dial Tone

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 4.3 สัญญาณ Busy Tone

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

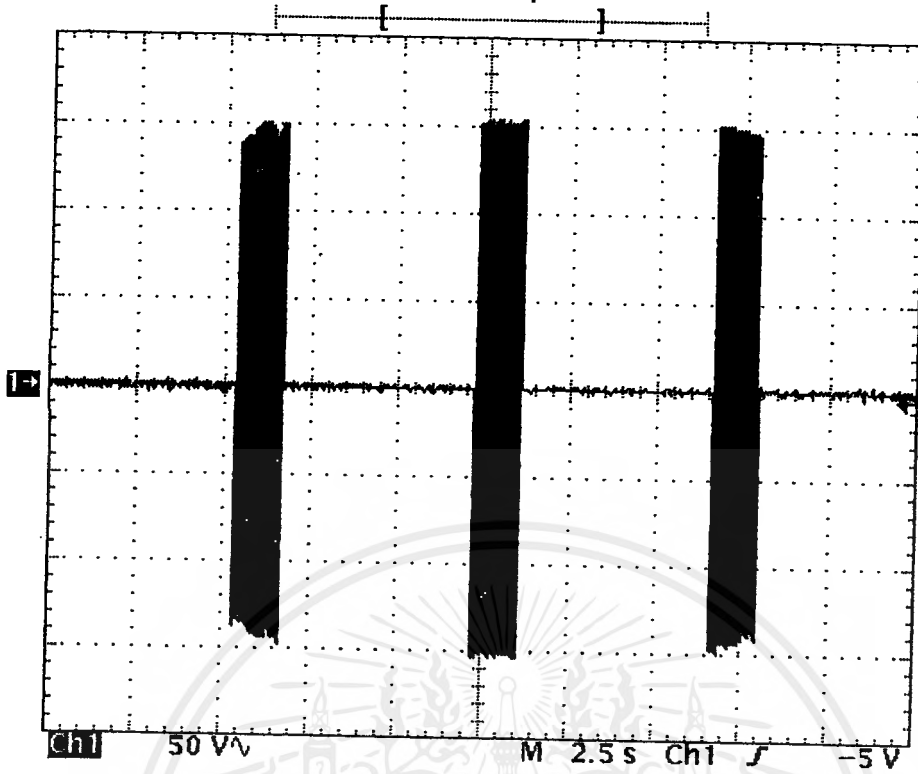


รูปที่ 4.4 สัญญาณ Ring Back Tone

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Tek Stop: 20 S/s

7 Acqs

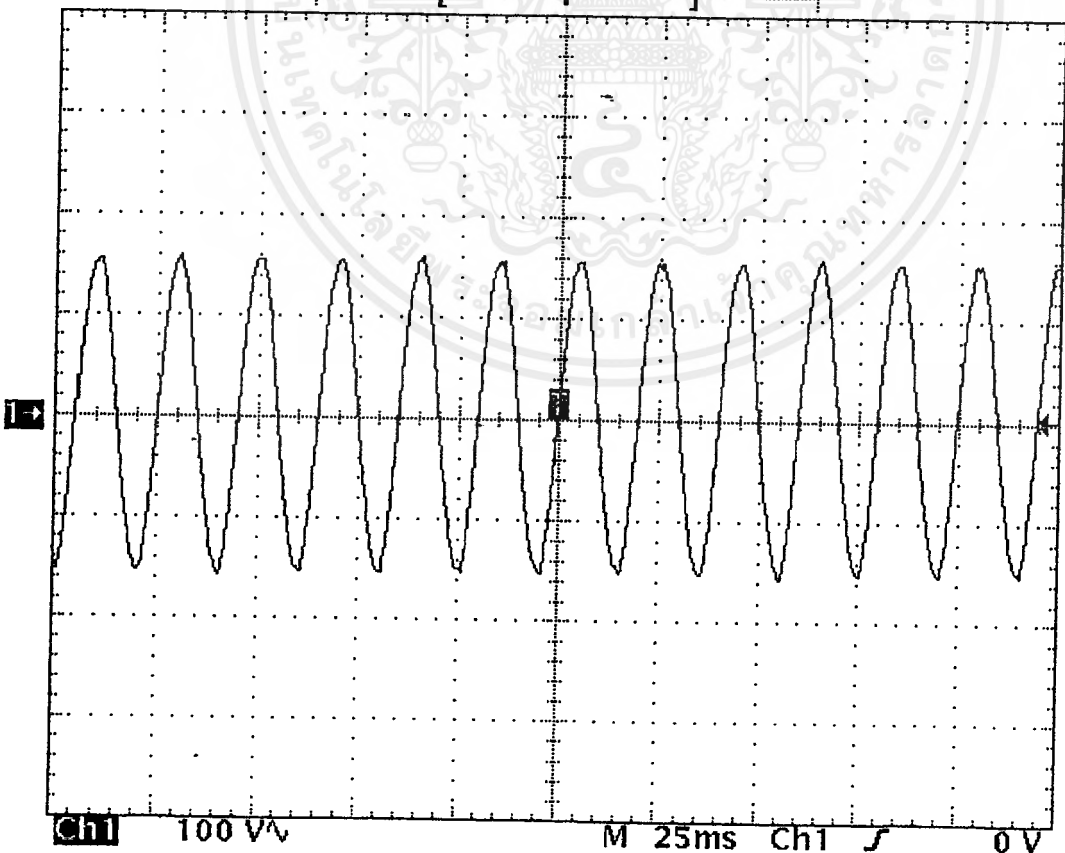


Ch1 Freq
 ∞ Hz
 No ref
 crossing
 Ch1 Ampl
 0 V

27 Aug 1998
 01:17:28

Tek Stop: 2kS/s

10 Acqs



Ch1 Freq
 49.86 Hz

Ch1 Ampl
 308 V

27 Aug 199
 01:02:12

รูปที่ 4.5 สัญญาณ Ringing Tone

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

4.2 การทดลองวงจรตอบรับโทรศัพท์อัตโนมัติ

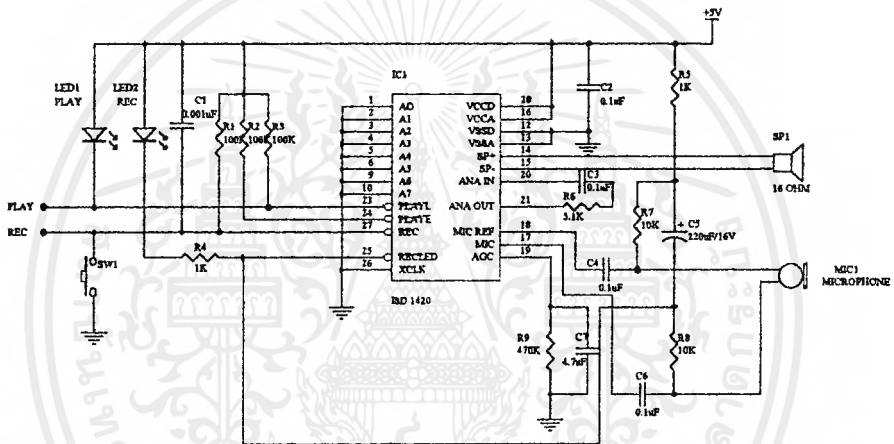
ลำดับขั้นการทดลอง

4.2.1 ต่อวงจรตามรูปที่ 4.6

4.2.2 ป้อนแรงดันไปตามที่กำหนดในวงจร

4.2.3 ทำการต่อสวิตช์ REC ลงกราวด์ แล้วพูดใส่ไมโครโฟนเพื่อทำการบันทึกเสียงพูดจนกว่าไฟที่ REC LED จะดับ

4.2.4 ต่อจากนั้นต่อสวิตช์ PLAY ลงกราวด์เพื่อลองฟังเสียงพูดที่ได้ทำการบันทึกเอาไว้



รูปที่ 4.6 วงจรตอบรับโทรศัพท์อัตโนมัติ

ผลการทดลอง

จากการทดลองวงจรนี้สามารถบันทึกเสียงได้นานถึงประมาณ 20 วินาที โดยเสียงที่ได้จากการบันทึกมีความคมชัดมาก และไม่มีเสียงรบกวน และคุณภาพของเสียงอยู่ในขั้นที่ดีมาก และสามารถที่จะทำการบันทึกใหม่ได้โดยไม่มีเสียงเดิมแทรกอยู่เลย

4.3 การทดลองวงจรตีเทคสัญญาณกระดิ่ง

ลำดับขั้นการทดลอง

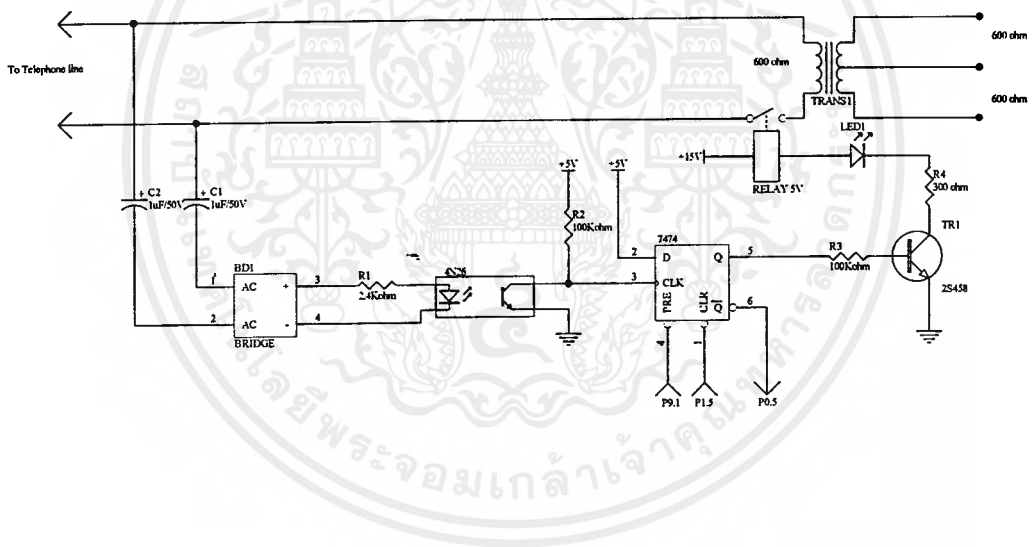
4.3.1 ทำการต่อวงจรตามรูปที่ 4.3

4.3.2 ทำการป้อนแรงดันไฟที่กำหนดไว้ในวงจร

4.3.3 จากนั้นทำการต่อคู่สายภายนอกของวงจรตีเทคสัญญาณกระดิ่ง เข้ากับคู่สายโทรศัพท์ เครื่องแรก

4.3.4 จากนั้นให้ใช้โทรศัพท์เครื่องที่สองกดหมายเลขเรียกไปยัง โทรศัพท์เครื่องแรกแล้ว สังเกตผลที่เกิดขึ้น

4.3.5 ทำการบันทึกผลการทดลอง



รูปที่ 4.7 วงจรตีเทคสัญญาณกระดิ่ง

ผลการทดลอง

จากการทดลองเมื่อมีสัญญาณกระดิ่งขึ้น วงจรจะเริ่มทำงานทันที โดยโคโอดจะเรียงกระแสจากไฟกระแสสลับเป็นกระแสตรง แล้วป้อนไปยังออปโตคัปเบิลเพื่อทำให้เกิดพัลส์ป้อนไปยัง D-Flip Flop ทำให้ทรานซิสเตอร์นำกระแสเป็นผลให้ Relay “ON” จึงทำให้คู่สายมีอิมพีแดนซ์ต่ำประมาณ 600 Ω เปรียบเสมือนการยกหูโทรศัพท์จากนั้นจึงทำการทดลองป้อนสัญญาณกระดิ่งซ้ำๆ อีก ปรากฏว่าได้ผลเช่นเดียวกัน คือ วงจรสามารถตีเทคสัญญาณกระดิ่งได้

4.4 การทดลองวงจรเชื่อมต่อช่องสัญญาณเสียง

ลำดับขั้นการทดลอง

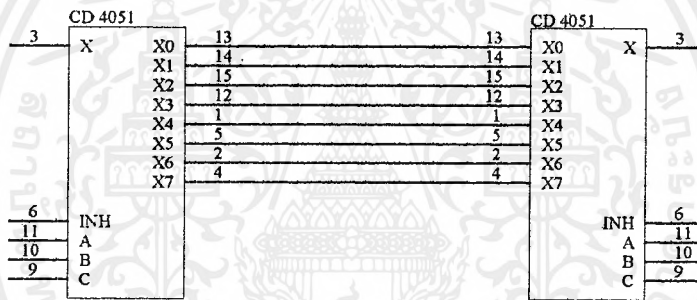
4.4.1 ต่อวงจรตามรูปที่ 4.4

4.4.2 ต่อแรงดันตามที่กำหนดในวงจร

4.4.3 ทำการป้อนสัญญาณเสียงเข้าที่อินพุต x ของไอซี CD4051 ตัวแรก ต่อจากนั้นป้อนรหัสไบนารี เข้าที่ขาทั้ง 4 ของไอซี CD4051 ตัวแรกเป็นลอจิก “0” หมด

4.4.4 ต่อจากนั้นทำการวัดสัญญาณเสียงที่ขา x ของไอซี CD4051 ตัวที่สองแล้วทำการเปลี่ยนรหัสไบนารีที่ขาอินพุต ตามตารางที่ 4.1

4.4.5 บันทึกผลการทดลอง



รูปที่ 4.8 การเชื่อมต่อไอซี CD4051

4.4 การทดลองวงจรเชื่อมต่อช่องสัญญาณเสียง

ลำดับขั้นการทดลอง

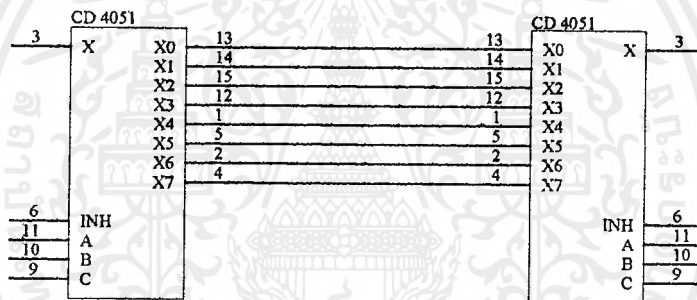
4.4.1 ต่อวงจรตามรูปที่ 4.4

4.4.2 ต่อแรงดันตามที่กำหนดในวงจร

4.4.3 ทำการป้อนสัญญาณเสียงเข้าที่อินพุต x ของไอซี CD4051 ตัวแรก ต่อจากนั้นป้อนรหัสไบนารี เข้าที่ขาทั้ง 4 ของไอซี CD4051 ตัวแรกเป็นโลจิก “0” หมด

4.4.4 ต่อจากนั้นทำการวัดสัญญาณเสียงที่ขา x ของไอซี CD4051 ตัวที่สองแล้วทำการเปลี่ยนรหัสไบนารีที่ขาอินพุต ตามตารางที่ 4.1

4.4.5 บันทึกผลการทดลอง



รูปที่ 4.8 การเชื่อมต่อไอซี CD4051

ผลการทดลอง

INPUT STATES				OUTPUT CHANNEL
INHIBIT	C	B	A	CD 4051
0	0	0	0	มีเสียง
0	0	0	1	ไม่มีเสียง
0	0	1	0	ไม่มีเสียง
0	0	1	1	ไม่มีเสียง
0	1	0	0	ไม่มีเสียง
0	1	0	1	ไม่มีเสียง
0	1	1	0	ไม่มีเสียง
0	1	1	1	ไม่มีเสียง
1	X	X	X	ไม่มีเสียง

ตารางที่ 4.1 การทำงานของไอซี CD4051

จากผลการทดลองทำให้เห็นว่าไอซี CD 4051 สามารถใช้ Multiplex สัญญาณแบบอนาลอกได้ โดยการควบคุมที่ขาอินพุทของไอซี เมื่อช่วงสัญญาณของไอซี “ ON ” จะมีค่าความต้านทานต่ำ และเมื่อช่องสัญญาณของไอซี “ OFF ” จะมีค่าความต้านทานสูง โดยเสียงที่ได้จากการทดสอบมีความชัดเจนสูง และปราศจากสัญญาณรบกวน และเมื่อทำการเปลี่ยนช่องสัญญาณ เสียงก็จะเงียบไป โดยไม่มีการแทรกข้ามช่องสัญญาณ

4.5 การทดลองถอดรหัสเลขหมายโทรศัพท์

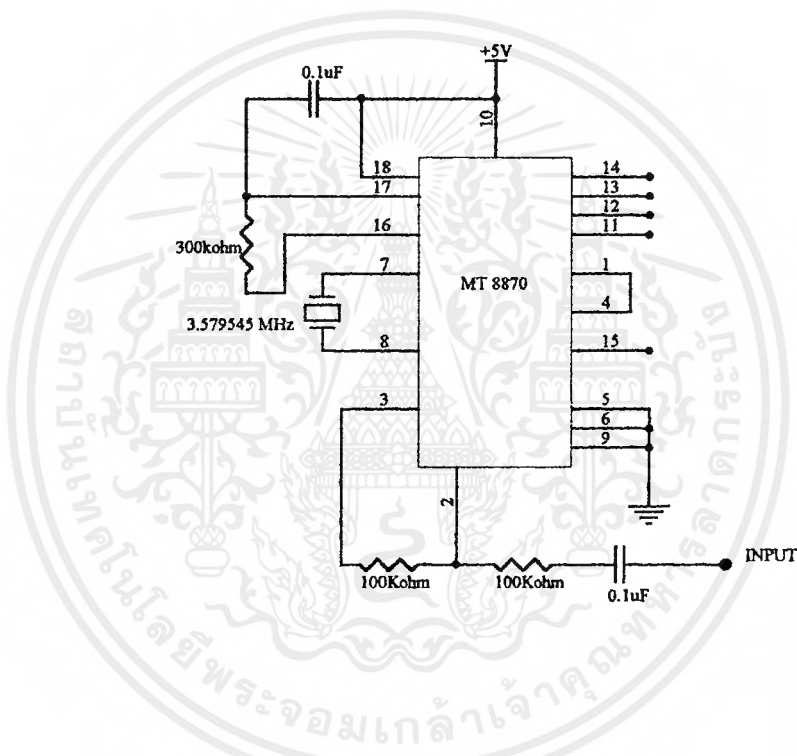
ลำดับขั้นการทดลอง

4.5.1 ต่อวงจรตามรูปที่ 4.9

4.5.2 ต่อแรงดันตามที่กำหนดในวงจร

4.5.3 นำขอินพุทของวงจรไปต่อกับคู่สายโทรศัพท์

4.5.4 จากนั้นทำการกดปุ่มเลขหมายโทรศัพท์ และบันทึกผลการทดลองที่ได้ลงในตาราง
ซึ่งแสดงผลดังตารางที่ 4.2

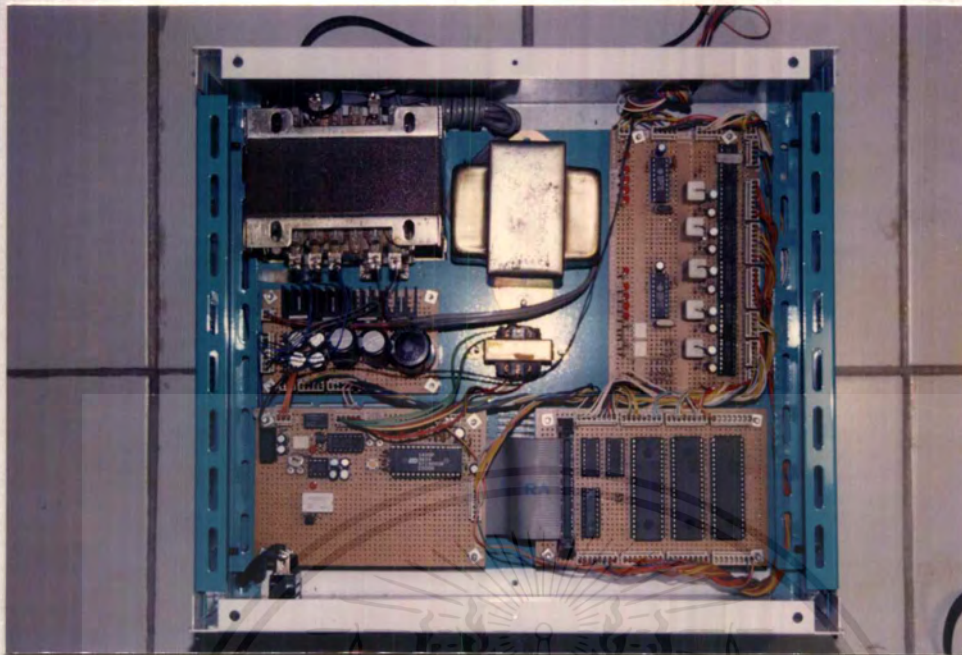


รูปที่ 4.9 วงจรถอดรหัสเลขหมายโทรศัพท์

ผลการทดลอง

TELEPHONE NUMBER	OUTPUT				
	X	D	C	B	A
1	0	0	0	0	1
2	0	0	0	1	0
3	0	0	0	1	1
4	0	0	1	0	0
5	0	0	1	0	1
6	0	0	1	1	0
7	0	0	1	1	1
8	0	1	0	0	0
9	0	1	0	0	1
0	0	1	0	0	1
*	0	1	0	1	1
#	0	1	1	0	0

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

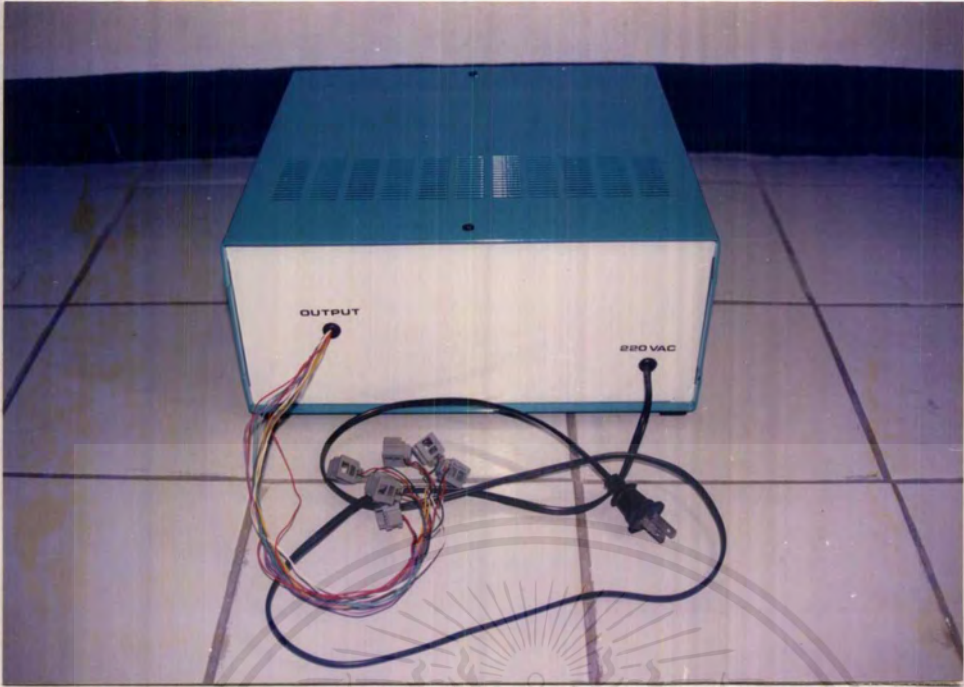


รูปที่ 4.10 แสดงวงจรภายในตู้สาขาอัตโนมัติ



รูปที่ 4.11 แสดงด้านหน้าของตู้โทรศัพท์สาขาอัตโนมัติ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 4.12 แสดงด้านหลังของตู้โทรศัพท์สาขาอัตโนมัติ



รูปที่ 4.13 แสดงตู้สาขาอัตโนมัติเสร็จสมบูรณ์พร้อมใช้งาน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทที่ 5

บทวิจารณ์และบทสรุป

จากการทดลองสร้างตู้สาขาโทรศัพท์อัตโนมัติ ทางคณะผู้จัดทำได้ทำการคิดวิจัยและดำเนินการพัฒนาโดยตลอด เพื่อให้วงจรที่ใช้งานมีขนาดเล็กกระทัดรัด และมีประสิทธิภาพการทำงานสูง ทั้งนี้เพื่อให้ต้นทุนที่ใช้ในการผลิตมีค่าต่ำ แต่เนื่องจากในส่วนของฮาร์ดแวร์และซอฟต์แวร์ค่อนข้างที่จะสลับและซับซ้อน นอกจากนี้เวลาที่ใช้ในการวิจัยและพัฒนาไม่จำกัด จึงอาจทำให้วงจรที่ได้ไม่สมบูรณ์เท่าที่ควร แต่จากผลการทดลองวงจรสามารถทำงานได้ตามที่เราต้องการ คือ สามารถที่จะกำเนิดสัญญาณโทนต่างๆ ได้ และสามารถที่จะเชื่อมต่อการสนทนาได้ทั้งภายในและภายนอก โดยเสียงที่ได้จากการสนทนามีความชัดเจนดี และปราศจากเสียงรบกวน และปัญหาที่พบคือ บางครั้งอาจจะมีการรบกวนกันระหว่างช่องสนทนาบ้างเล็กน้อย

ทางคณะผู้จัดทำหวังเป็นอย่างยิ่งว่าโครงการชิ้นนี้ น่าจะเป็นประโยชน์กับผู้ที่สนใจ ในการที่จะนำไปศึกษา หรือพัฒนาต่อไป และถ้าเกิดข้อผิดพลาดประการใดก็ขออภัยไว้ ณ โอกาสนี้ด้วย



กิตติกรรมประกาศ

ขอขอบคุณ

อาจารย์ สุรพล บุญจันทร์

รศ.สมยศ จุณณะปิยะ



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

หนังสืออ้างอิง

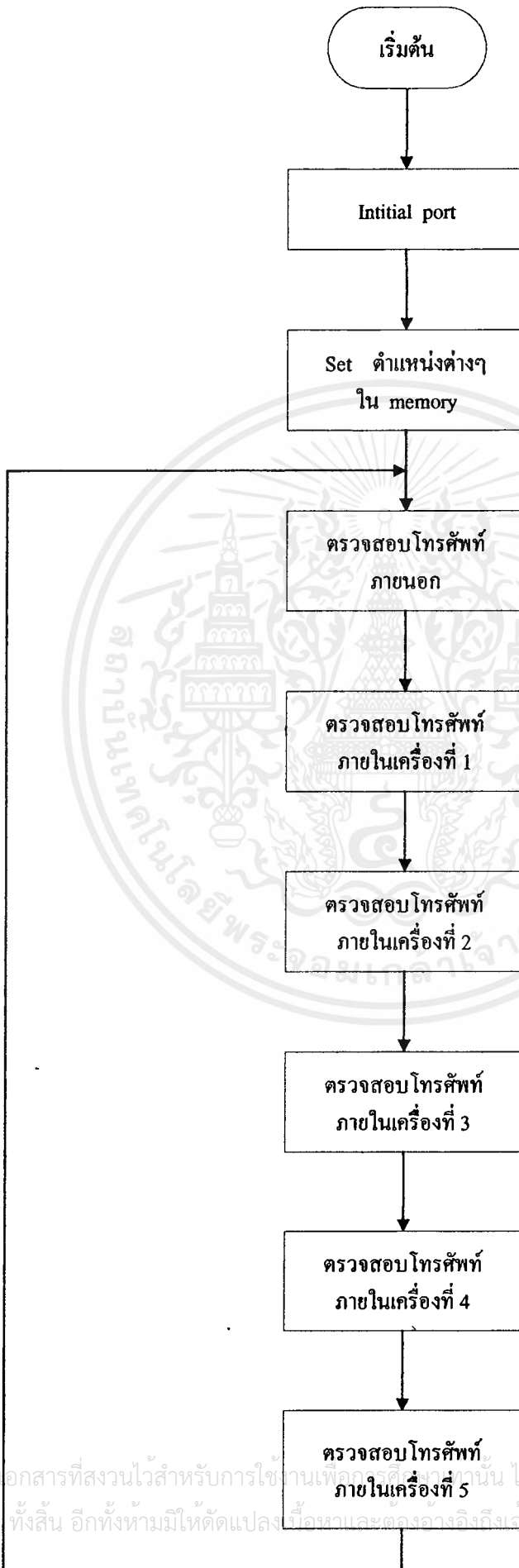
1. รศ.สมยศ จุณณะปิยะ, “การใช้งานไมโครคอนโทรลเลอร์ตระกูล MCS-51”, คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง, พ.ศ. 2537
2. อ.นรินทร์ เนาวประทีป, “ออป แอมป์”, กรุงเทพมหานคร, ฟิสิกส์เซนเตอร์
3. สุเจตน์ จันทร์รังษ์, “ไมโครคอนโทรลเลอร์ชิพเดี่ยว 8051”, ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้าและคอมพิวเตอร์ คณะวิศวกรรมศาสตร์ วิทยาลัยมหานคร



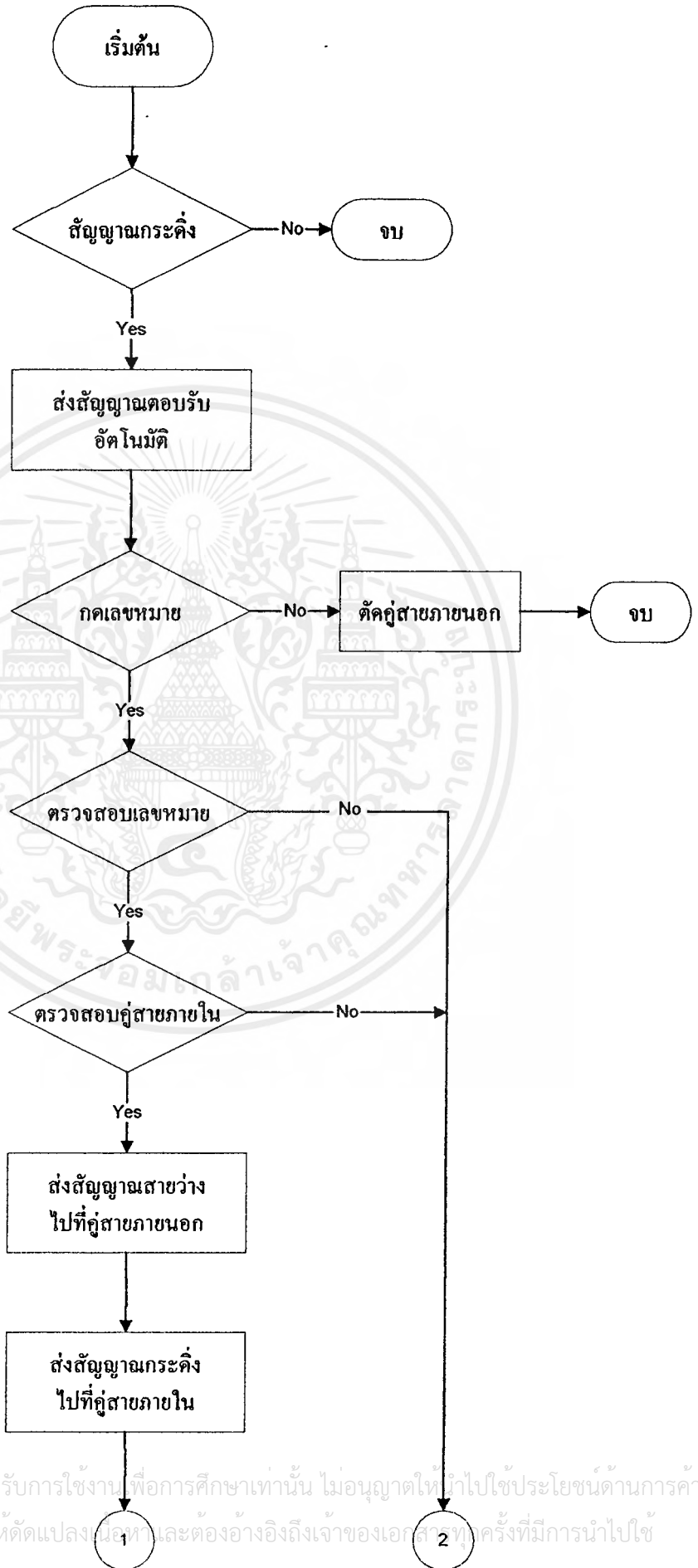


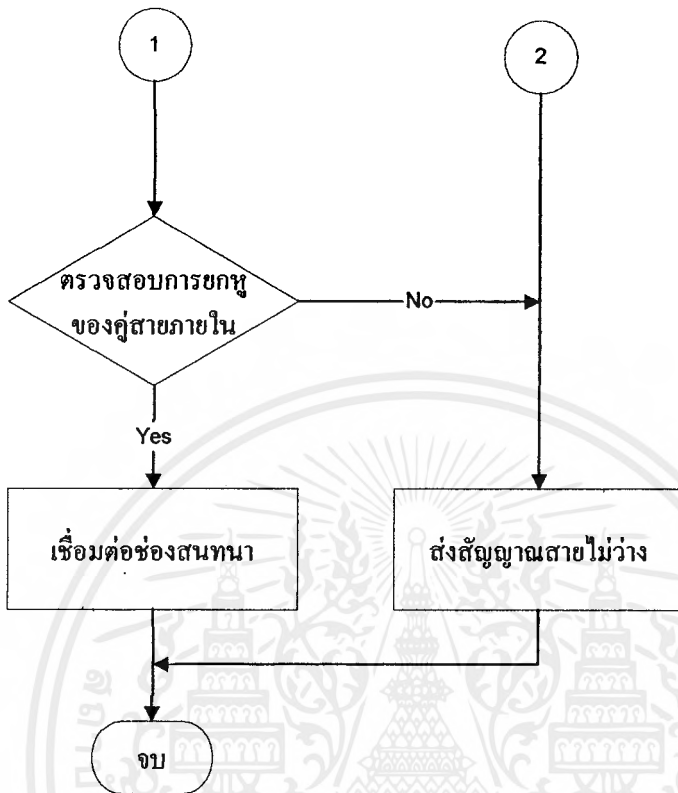
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

แผนผังระบบ โปรแกรมของผู้สาขาอัตโนมัติ



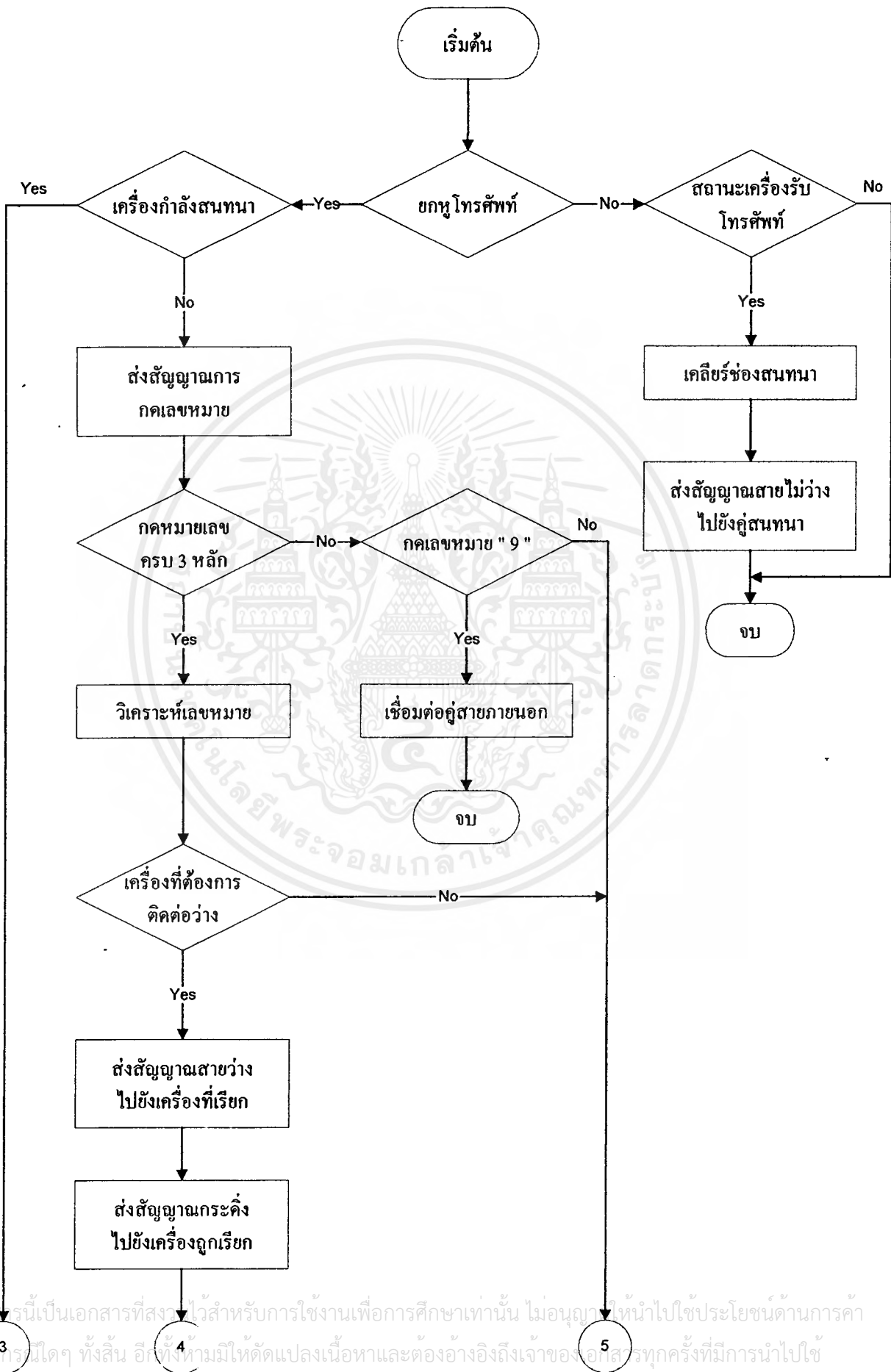
แผนผังระบบ โปรแกรมของโทรศัพท์ภายนอก

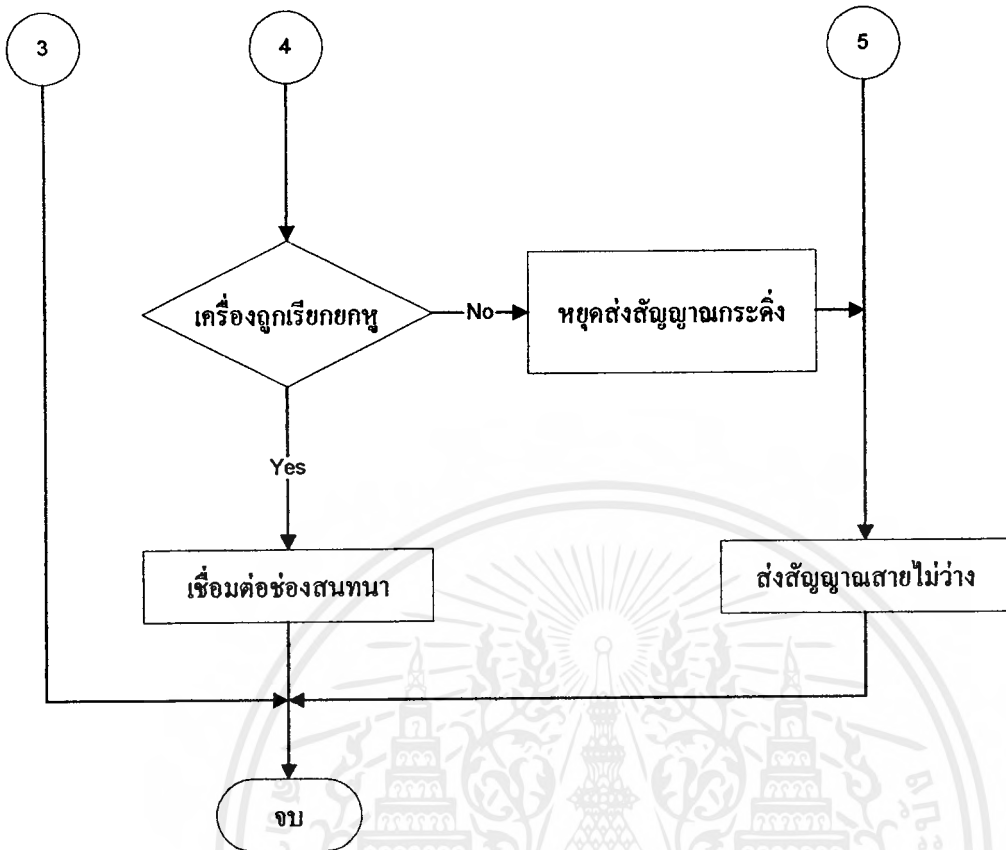




เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

แผนผังระบบ โปรแกรมของโทรศัพท์ภายใน





```

; *****
; PROGRAM AUTOMATIC BRANCH EXCHANGE
; *****

```

```

        ORG      0000H
PORT0   EQU      8500H
PORT1   EQU      8501H
PORT2   EQU      8502H
PORT3   EQU      8503H
PORT4   EQU      8504H
PORT5   EQU      8505H
PORT6   EQU      8506H
PORT7   EQU      8507H
PORT8   EQU      8508H
PORT9   EQU      8509H
PORTA   EQU      850AH
PORTB   EQU      850BH
PORTC   EQU      850CH
PORTD   EQU      850DH
PORTE   EQU      850EH
PORTF   EQU      850FH
PORT10  EQU      8510H
PORT11  EQU      8511H
PORT12  EQU      8512H
PORT13  EQU      8513H
PORT14  EQU      8514H
PORT15  EQU      8515H
PORT16  EQU      8516H
PORT17  EQU      8517H
PORT18  EQU      8518H
PORT19  EQU      8519H
PORT1A  EQU      851AH
PORT1B  EQU      851BH
PORT1C  EQU      851CH
PORT1D  EQU      851DH
PORT1E  EQU      851EH
PORT1F  EQU      851FH
DISK1   EQU      8520H
DISK2   EQU      8521H
DISK3   EQU      8522H
DISK4   EQU      8523H

        MOV      PSW,#00H
        MOV      SP,#10H
        MOV      A,#99H
        MOV      DPTR,#0E043H
        MOVX     @DPTR,A
        MOV      DPTR,#0E04BH
        MOVX     @DPTR,A
        MOV      A,#80H
        MOV      DPTR,#0E047H
        MOVX     @DPTR,A
        MOV      A,#03H
        MOV      DPTR,#0E049H
        MOVX     @DPTR,A
        MOV      A,#0C0H
        MOV      DPTR,#0E041H
        MOVX     @DPTR,A
        LCALL    DELAY1
        MOV      A,#0E0H
        MOVX     @DPTR,A
        MOV      DPTR,#DISK1
        MOVX     @DPTR,A
        MOV      A,#33H
        MOV      DPTR,#0E044H

```

```

MOVX   @DPTR,A
INC    DPTR
MOVX   @DPTR,A
INC    DPTR
MOVX   @DPTR,A
MOV    DPTR,#DISK2
MOVX   @DPTR,A
INC    DPTR
MOVX   @DPTR,A
INC    DPTR
MOVX   @DPTR,A
MOV    R0,#20H
MOV    A,#00H
MOV    DPTR,#PORT0
A1:    MOVX   @DPTR,A
INC    DPTR
DJNZ   R0,A1
MOV    R0,#0BFH
MOV    R1,#7FH
MAIN:  MOV    DPTR,#0E040H
MOVX   A,@DPTR
LCALL  DELAY1
MOV    R7,A
ORL    A,#0FEH
CJNE   A,#0FEH,A2
LCALL  TEL1
LJMP   A5
A2:    MOV    A,#00H
MOV    DPTR,#PORT8
MOVX   @DPTR,A
MOV    DPTR,#PORTE
MOVX   @DPTR,A
MOV    DPTR,#PORTF
MOVX   @DPTR,A
MOV    DPTR,#PORT10
MOVX   @DPTR,A
MOV    DPTR,#PORT1
MOVX   A,@DPTR
CJNE   A,#00H,A3
LJMP   A5
A3:    MOV    R4,A
ANL    A,#80H
CJNE   A,#80H,A4
LJMP   A5
A4:    MOV    DPTR,#DISK2
MOVX   A,@DPTR
ANL    A,#0FH
ORL    A,#30H
MOVX   @DPTR,A
MOV    DPTR,#0E044H
MOVX   @DPTR,A
MOV    A,#00H
MOV    DPTR,#PORT1
MOVX   @DPTR,A
LCALL  XY1
MOV    A,R4
ANL    A,#18H
CJNE   A,#00H,A6
LJMP   A5
A6:    LCALL  A29
LCALL  XY2
A5:    MOV    A,R7
ORL    A,#0FDH
CJNE   A,#0FDH,A7
LCALL  TEL2
LJMP   A8

```

```

A7:  MOV    A,#00H
      MOV    DPTR,#PORT9
      MOVX   @DPTR,A
      MOV    DPTR,#PORT11
      MOVX   @DPTR,A
      MOV    DPTR,#PORT12
      MOVX   @DPTR,A
      MOV    DPTR,#PORT13
      MOVX   @DPTR,A
      MOV    DPTR,#PORT2
      MOVX   A,@DPTR
      CJNE  A,#00H,A9
      LJMP  A8
A9:  MOV    R4,A
      ANL   A,#80H
      CJNE  A,#80H,A10
      LJMP  A8
A10: MOV    DPTR,#DISK3
      MOVX   A,@DPTR
      ANL   A,#0F0H
      ORL   A,#03H
      MOVX   @DPTR,A
      MOV    DPTR,#0E045H
      MOVX   @DPTR,A
      MOV    A,#00H
      MOV    DPTR,#PORT2
      MOVX   @DPTR,A
      LCALL XY1
      MOV    A,R4
      ANL   A,#18H
      CJNE  A,#00H,A11
      LJMP  A8
A11: LCALL A29
      LCALL XY2
A8:  MOV    A,R7
      ORL   A,#0FBH
      CJNE  A,#0FBH,A12
      LCALL TEL3
      LJMP  A13
A12: MOV    A,#00H
      MOV    DPTR,#PORTA
      MOVX   @DPTR,A
      MOV    DPTR,#PORT14
      MOVX   @DPTR,A
      MOV    DPTR,#PORT15
      MOVX   @DPTR,A
      MOV    DPTR,#PORT16
      MOVX   @DPTR,A
      MOV    DPTR,#PORT3
      MOVX   A,@DPTR
      CJNE  A,#00H,A14
      LJMP  A13
A14: MOV    R4,A
      ANL   A,#80H
      CJNE  A,#80H,A15
      LJMP  A13
A15: MOV    DPTR,#DISK3
      MOVX   A,@DPTR
      ANL   A,#0FH
      ORL   A,#30H
      MOVX   @DPTR,A
      MOV    DPTR,#0E045H
      MOVX   @DPTR,A
      MOV    A,#00H
      MOV    DPTR,#PORT3
      MOVX   @DPTR,A

```

```

        LCALL  XY1
        MOV   A,R4
        ANL  A,#18H
        CJNE A,#00H,A16
        LJMP  A13
A16:    LCALL  A29
        LCALL XY2
A13:    MOV   A,R7
        ORL  A,#0F7H
        CJNE A,#0F7H,A17
        LCALL TEL4
        LJMP  A18
A17:    MOV   A,#00H
        MOV  DPTR,#PORTB
        MOVX @DPTR,A
        MOV  DPTR,#PORT17
        MOVX @DPTR,A
        MOV  DPTR,#PORT18
        MOVX @DPTR,A
        MOV  DPTR,#PORT19
        MOVX @DPTR,A
        MOV  DPTR,#PORT4
        MOVX A,@DPTR
        CJNE A,#00H,A19
        LJMP  A18
A19:    MOV   R4,A
        ANL  A,#80H
        CJNE A,#80H,A20
        LJMP  A18
A20:    MOV  DPTR,#DISK4
        MOVX A,@DPTR
        ANL  A,#0F0H
        ORL  A,#03H
        MOVX @DPTR,A
        MOV  DPTR,#0E046H
        MOVX @DPTR,A
        MOV  A,#00H
        MOV  DPTR,#PORT4
        MOVX @DPTR,A
        LCALL XY1
        MOV  A,R4
        ANL  A,#18H
        CJNE A,#00H,A21
        LJMP  A18
A21:    LCALL  A29
        LCALL XY2
A18:    MOV   A,R7
        ORL  A,#0EFH
        CJNE A,#0EFH,A22
        LCALL TEL5
        LJMP  A23
A22:    MOV   A,#00H
        MOV  DPTR,#PORTC
        MOVX @DPTR,A
        MOV  DPTR,#PORT1A
        MOVX @DPTR,A
        MOV  DPTR,#PORT1B
        MOVX @DPTR,A
        MOV  DPTR,#PORT1C
        MOVX @DPTR,A
        MOV  DPTR,#PORT5
        MOVX A,@DPTR
        CJNE A,#00H,A24
        LJMP  A23
A24:    MOV   R4,A
        ANL  A,#80H

```

```

                CJNE    A,#80H,A25
                LJMP    A23
A25:           MOV     DPTR,#DISK4
                MOVX    A,@DPTR
                ANL     A,#0FH
                ORL     A,#30H
                MOVX    @DPTR,A
                MOV     DPTR,#0E046H
                MOVX    @DPTR,A
                MOV     A,#00H
                MOV     DPTR,#PORT5
                MOVX    @DPTR,A
                LCALL   XY1
                MOV     A,R4
                ANL     A,#18H
                CJNE    A,#00H,A26
                LJMP    A23
A26:           LCALL   A29
                LCALL   XY2
A23:           MOV     DPTR,#0E040H
                MOVX    A,@DPTR
                LCALL   DELAY1
                MOV     R7,A
                ORL     A,#0DFH
                CJNE    A,#0DFH,A27
                LCALL   TEL6
A27:           MOV     DPTR,#0E048H
                MOVX    A,@DPTR
                LCALL   DELAY1
                ORL     A,#0FEH
                CJNE    A,#0FEH,A28
                LCALL   TEL7
A28:           LJMP    MAIN
A29:           CJNE    A,#08H,A30
                MOV     DPTR,#PORT0
                MOVX    A,@DPTR
                ANL     A,#0FEH
                MOVX    @DPTR,A
                RET
A30:           CJNE    A,#10H,A31
                MOV     DPTR,#PORT0
                MOVX    A,@DPTR
                ANL     A,#0FDH
                MOVX    @DPTR,A
                RET
A31:           MOV     DPTR,#PORT0
                MOVX    A,@DPTR
                ANL     A,#0FBH
                MOVX    @DPTR,A
                RET
DELAY1:        MOV     08,#20H
Z2:            MOV     09,#00H
Z1:            DJNZ   09,Z1
                DJNZ   08,Z2
                RET

```

```

; *****
; CHECK DIAL TONE
; *****

```

```

                ORG     0250H
XY3:           MOV     DPTR,#PORT0
                MOVX    A,@DPTR
                ORL     A,#0F7H
                CJNE    A,#0F7H,B1
                MOVX    A,@DPTR

```

```

ORL    A,#08H
MOVX   @DPTR,A
MOV    A,#01H
RET
B1:    MOVX   A,@DPTR
ORL    A,#0EFH
CJNE   A,#0EFH,B2
MOVX   A,@DPTR
ORL    A,#10H
MOVX   @DPTR,A
MOV    A,#02H
B2:    RET
XY1:   MOV    A,R4
ANL    A,#01H
CJNE   A,#01H,B3
MOV    DPTR,#PORT0
MOVX   A,@DPTR
ANL    A,#0F7H
MOVX   @DPTR,A
MOV    DPTR,#DISK1
MOVX   A,@DPTR
ORL    A,#40H
MOVX   @DPTR,A
MOV    DPTR,#0E041H
MOVX   @DPTR,A
B3:    MOV    A,R4
ANL    A,#02H
CJNE   A,#02H,B4
MOV    DPTR,#PORT0
MOVX   A,@DPTR
ANL    A,#0EFH
MOVX   @DPTR,A
MOV    DPTR,#DISK1
MOVX   A,@DPTR
ORL    A,#80H
MOVX   @DPTR,A
MOV    DPTR,#0E041H
MOVX   @DPTR,A
B4:    RET
; *****
DIMF 1
; *****
XY5:   ORG    0300H
MOV    DPTR,#0E040H
MOVX   A,@DPTR
ORL    A,#0BFH
CJNE   A,#0BFH,C1
RET
C1:    MOV    DPTR,#0E040H
MOVX   A,@DPTR
ORL    A,#0BFH
CJNE   A,#0BFH,C2
MOV    R0,#0BFH
RET
C2:    MOV    A,#01H
RET
SET1:  MOVX   A,@DPTR
ORL    A,#0FBH
CJNE   A,#0FBH,C3
MOVX   A,@DPTR
ORL    A,#04H
MOVX   @DPTR,A
MOV    DPTR,#DISK1

```

```

MOVX    A,@DPTR
ANL     A,#0BFH
MOVX    @DPTR,A
MOV     DPTR,#0E041H
MOVX    @DPTR,A
MOV     R2,#00H
MOV     R3,#86H
C3:     MOV     DPTR,#0E042H
MOVX    A,@DPTR
ANL     A,#0FH
MOV     DPL,R2
MOV     DPH,R3
MOVX    @DPTR,A
INC     DPTR
MOV     R2,DPL
MOV     R3,DPH
MOV     R4,DPL
ANL     04H,#0FH
MOV     R0,0FH
MOV     DPTR,#8600H
LCALL   XY7
RET

```

```

; *****
;                               DTMF 2
; *****

```

```

ORG     0350H
XY6:    MOV     DPTR,#0E040H
MOVX    A,@DPTR
ORL     A,#07FH
CJNE   A,01H,D1
RET
D1:     MOV     DPTR,#0E040H
MOVX    A,@DPTR
ORL     A,#7FH
CJNE   A,#7FH,D2
MOV     R1,#7FH
RET
D2:     MOV     A,#01H
RET
SET2:   MOVX    A,@DPTR
ORL     A,#0FBH
CJNE   A,#0FBH,D3
MOVX    A,@DPTR
ORL     A,#04H
MOVX    @DPTR,A
MOV     DPTR,#DISK1
MOVX    A,@DPTR
ANL     A,#7FH
MOVX    @DPTR,A
MOV     DPTR,#0E041H
MOVX    @DPTR,A
MOV     R5,#50H
MOV     R6,#86H
D3:     MOV     DPTR,#0E042H
MOVX    A,@DPTR
ANL     A,#0F0H
SWAP   A
MOV     DPL,R5
MOV     DPH,R6
MOVX    @DPTR,A
INC     DPTR
MOV     R5,DPL
MOV     R6,DPH
MOV     R4,DPL

```

```

ANL    04H,#0FH
MOV    R1,#0FFH
MOV    DPTR,#0650H
LCALL XY7
.RET

```

```

; *****
TELEPHONE CHANNEL CONTROL
; *****

```

```

XY8:   ORG    0400H
        MOV    DPTR,#PORT0
        MOVX   A,@DPTR
        ORL    A,#0FEH
        CJNE   A,#0FEH,E1
        MOVX   A,@DPTR
        ORL    A,#01H
        MOVX   @DPTR,A
        MOV    A,#01H
        RET
E1:    MOVX   A,@DPTR
        ORL    A,#0FDH
        CJNE   A,#0FDH,E2
        MOVX   A,@DPTR
        ORL    A,#02H
        MOVX   @DPTR,A
        MOV    A,#02H
        RET
E2:    MOVX   A,@DPTR
        ORL    A,#04H
        MOVX   @DPTR,A
        MOV    A,#03H
        RET

```

```

; *****
DETECT TELEPHONE NUMBER
; *****

```

```

XY7:   ORG    0500H
        MOVX   A,@DPTR
        CJNE   A,#09H,F18
        MOV    A,R7
        ORL    A,#0DFH
        CJNE   A,#0DFH,F19
        MOV    A,#40H
        RET
F19:   MOV    A,#0FDH
        MOV    DPTR,#0E049H
        MOVX   @DPTR,A
        LCALL  DELAY1
        MOV    A,#0FFH
        MOVX   @DPTR,A
        LCALL  XY8
        CJNE   A,#01H,F20
        MOV    A,#0F1H
        RET
F20:   CJNE   A,#02H,F21
        MOV    A,#0F2H
        RET
F21:   MOV    A,#0F3H
        RET
F18:   CJNE   A,#0AH,F1
        MOV    DPTR,#PORT5
        MOVX   A,@DPTR
        CJNE   A,#00H,F2
        MOV    DPTR,#DISK1
        MOVX   A,@DPTR

```

```

        ORL      A,#10H
        MOVX    @DPTR,A
        MOV     DPTR,#0E041H
        MOVX    @DPTR,A
        LCALL   XY8
        CJNE   A,#01H,F3
        MOV     A,#88H
        MOV     DPTR,#PORT5
        MOVX    @DPTR,A
        RET
F2:     MOV     A,#40H
        RET
F3:     CJNE   A,#02H,F4
        MOV     A,#90H
        MOV     DPTR,#PORT5
        MOVX    @DPTR,A
        RET
F4:     MOV     A,#98H
        MOV     DPTR,#PORT5
        MOVX    @DPTR,A
F5:     RET
F1:     CJNE   R4,#03,F5
        CJNE   A,#01H,F2
        INC     DPTR
        MOVX    A,@DPTR
        CJNE   A,#01H,F2
        INC     DPTR
        MOVX    A,@DPTR
        CJNE   A,#01H,F6
        MOV     DPTR,#PORT1
        MOVX    A,@DPTR
        CJNE   A,#00H,F2
        MOV     DPTR,#DISK1
        MOVX    A,@DPTR
        ORL     A,#01H
        MOVX    @DPTR,A
        MOV     DPTR,#0E041H
        MOVX    @DPTR,A
        LCALL   XY8
        CJNE   A,#01H,F7
        MOV     A,#88H
        MOV     DPTR,#PORT1
        MOVX    @DPTR,A
        RET
F7:     CJNE   A,#02H,F8
        MOV     A,#90H
        MOV     DPTR,#PORT1
        MOVX    @DPTR,A
        RET
F8:     MOV     A,#98H
        MOV     DPTR,#PORT1
        MOVX    @DPTR,A
        RET
F6:     CJNE   A,#02H,F9
        MOV     DPTR,#PORT2
        MOVX    A,@DPTR
        CJNE   A,#00H,F2
        MOV     DPTR,#DISK1
        MOVX    A,@DPTR
        ORL     A,#02H
        MOVX    @DPTR,A
        MOV     DPTR,#0E041H
        MOVX    @DPTR,A
        LCALL   XY8
        CJNE   A,#01H,F10
        MOV     A,#88H

```

```

MOV      DPTR,#PORT2
MOVX    @DPTR,A
RET
F10:    CJNE  A,#02H,F11
        MOV   A,#90H
        MOV   DPTR,#PORT2
        MOVX  @DPTR,A
        RET
F11:    MOV   A,#98H
        MOV   DPTR,#PORT2
        MOVX  @DPTR,A
        RET
F9:     CJNE  A,#03H,F12
        MOV   DPTR,#PORT3
        MOVX  A,@DPTR
        CJNE  A,#00H,F15
        MOV   DPTR,#DISK1
        MOVX  A,@DPTR
        ORL   A,#04H
        MOVX  @DPTR,A
        MOV   DPTR,#0E041H
        MOVX  @DPTR,A
        LCALL XY8
        CJNE  A,#01H,F13
        MOV   A,#88H
        MOV   DPTR,#PORT3
        MOVX  @DPTR,A
        RET
F13:    CJNE  A,#02H,F14
        MOV   A,#90H
        MOV   DPTR,#PORT3
        MOVX  @DPTR,A
        RET
F14:    MOV   A,#98H
        MOV   DPTR,#PORT3
        MOVX  @DPTR,A
        RET
F12:    CJNE  A,#04H,F15
        MOV   DPTR,#PORT4
        MOVX  A,@DPTR
        CJNE  A,#00H,F15
        MOV   DPTR,#DISK1
        MOVX  A,@DPTR
        ORL   A,#08H
        MOVX  @DPTR,A
        MOV   DPTR,#0E041H
        MOVX  @DPTR,A
        LCALL XY8
        CJNE  A,#01H,F16
        MOV   A,#88H
        MOV   DPTR,#PORT4
        MOVX  @DPTR,A
        RET
F16:    CJNE  A,#02H,F17
        MOV   A,#90H
        MOV   DPTR,#PORT4
        MOVX  @DPTR,A
        RET
F17:    MOV   A,#98H
        MOV   DPTR,#PORT4
        MOVX  @DPTR,A
        RET
F15:    MOV   A,#40H
        RET

```

; *****

CHECK HOLD ON

; *****

```

XY2:   ORG      0700H
        ANL      04H,#18H
        MOV      DPTR,#PORT1
        MOVX     A,@DPTR
        ANL      A,#18H
        CJNE     A,04H,G1
        MOVX     A,@DPTR
        ANL      A,#80H
        CJNE     A,#80H,G2
        MOV      R4,#0FEH
        LCALL    G3
        MOV      DPTR,#PORT1
        MOVX     @DPTR,A
        RET

G2:    LJMP     BUSY1
G1:    MOV      DPTR,#PORT2
        MOVX     A,@DPTR
        ANL      A,#18H
        CJNE     A,04H,G4
        MOVX     A,@DPTR
        ANL      A,#80H
        CJNE     A,#80H,G5
        MOV      R4,#0FDH
        LCALL    G3
        MOV      DPTR,#PORT2
        MOVX     @DPTR,A
        RET

G5:    LJMP     BUSY2
G4:    MOV      DPTR,#PORT3
        MOVX     A,@DPTR
        ANL      A,#18H
        CJNE     A,04H,G6
        MOVX     A,@DPTR
        ANL      A,#80H
        CJNE     A,#80H,G7
        MOV      R4,#0FBH
        LCALL    G3
        MOV      DPTR,#PORT3
        MOVX     @DPTR,A
        RET

G7:    LJMP     BUSY3
G6:    MOV      DPTR,#PORT4
        MOVX     A,@DPTR
        ANL      A,#18H
        CJNE     A,04H,G8
        MOVX     A,@DPTR
        ANL      A,#80H
        CJNE     A,#80H,G9
        MOV      R4,#0F7H
        LCALL    G3
        MOV      DPTR,#PORT4
        MOVX     @DPTR,A
        RET

G9:    LJMP     BUSY4
G8:    MOV      DPTR,#PORT5
        MOVX     A,@DPTR
        ANL      A,#18H
        CJNE     A,04H,G10
        MOVX     A,@DPTR
        ANL      A,#80H
        CJNE     A,#80H,G11
        MOV      R4,#0EFH
        LCALL    G3

```

```

MOV DPTR,#PORT5
MOVX @DPTR,A
RET
G11: LJMP BUSY5
G10: MOV DPTR,#PORT6
MOVX A,@DPTR
ANL A,#18H
CJNE A,04H,G12
LCALL Q3
G12: RET
G3: MOV DPTR,#DISK1
MOVX A,@DPTR
ANL A,R4
MOVX @DPTR,A
MOV DPTR,#0E041H
MOVX @DPTR,A
MOV A,#40H
RET

```

```

; *****
CONNECT TELEPHONE CHANNEL
; *****

```

```

ORG 0800H
XY4: ANL 04H,#18H
CJNE R4,#08H,H1
MOV OBH,#00H
LJMP H2
H1: CJNE R4,#10H,H3
MOV OBH,#10H
LJMP H2
H3: MOV OBH,#20H
H2: MOV DPTR,#PORT1
MOVX A,@DPTR
ANL A,#18H
CJNE A,04H,H4
MOV OCH,#0FEH
LCALL H5
MOV DPTR,#DISK2
MOVX A,@DPTR
ANL A,#0FH
ORL A,OBH
MOVX @DPTR,A
MOV DPTR,#0E044H
MOVX @DPTR,A
MOV A,#00H
MOV DPTR,#PORTE
MOVX @DPTR,A
H4: MOV DPTR,#PORT2
MOVX A,@DPTR
ANL A,#18H
CJNE A,04H,H6
MOV OCH,#0FDH
LCALL H5
MOV DPTR,#DISK3
MOVX A,@DPTR
SWAP A
ANL A,#0FH
ORL A,OBH
SWAP A
MOVX @DPTR,A
MOV DPTR,#0E045H
MOVX @DPTR,A
MOV A,#00H
MOV DPTR,#PORT11
MOVX @DPTR,A

```

```

H6:   MOV     DPTR,#PORT3
      MOVX   A,@DPTR
      ANL   A,#18H
      CJNE  A,04H,H7
      MOV   OCH,#0FBH
      LCALL H5
      MOV   DPTR,#DISK3
      MOVX  A,@DPTR
      ANL  A,#0FH
      ORL  A,0BH
      MOVX @DPTR,A
      MOV  DPTR,#0E045H
      MOVX @DPTR,A
      MOV  A,#00H
      MOV  DPTR,#PORT14
      MOVX @DPTR,A
H7:   MOV   DPTR,#PORT4
      MOVX A,@DPTR
      ANL A,#18H
      CJNE A,04H,H8
      MOV OCH,#0F7H
      LCALL H5
      MOV DPTR,#DISK4
      MOVX A,@DPTR
      SWAP A
      ANL A,#0FH
      ORL A,0BH
      SWAP A
      MOVX @DPTR,A
      MOV DPTR,#0E046H
      MOVX @DPTR,A
      MOV A,#00H
      MOV DPTR,#PORT17
      MOVX @DPTR,A
H8:   MOV   DPTR,#PORT5
      MOVX A,@DPTR
      ANL A,#18H
      CJNE A,04H,H9
      MOV OCH,#0EFH
      LCALL H5
      MOV DPTR,#DISK4
      MOVX A,@DPTR
      ANL A,#0FH
      ORL A,0BH
      MOVX @DPTR,A
      MOV DPTR,#0E046H
      MOVX @DPTR,A
      MOV A,#00H
      MOV DPTR,#PORT1A
      MOVX @DPTR,A
H9:   MOV   DPTR,#PORT6
      MOVX A,@DPTR
      ANL A,#18H
      CJNE A,04H,H10
      MOV DPTR,#DISK2
      MOVX A,@DPTR
      SWAP A
      ANL A,#0FH
      ORL A,0BH
      SWAP A
      MOVX @DPTR,A
      MOV DPTR,#0E044H
      MOVX @DPTR,A
      MOV A,#00H
      MOV DPTR,#PORT1D
      MOVX @DPTR,A

```

```

H10:   RET
H5:    MOV     DPTR,#DISK1
        MOVX   A,@DPTR
        ANL   A,0CH
        MOVX  @DPTR,A
        MOV   DPTR,#0E041H
        MOVX  @DPTR,A
        RET

```

```

; *****
; TELEPHONE CHANNEL 1
; *****

```

```

TEL1:   ORG     0900H
        MOV     DPTR,#PORT1
        MOVX   A,@DPTR
        CJNE  A,#00H,I1
        LCALL  XY3
        CJNE  A,#01H,I2
        MOV   R4,#60H
        LCALL  I12
        MOV   A,#01H
        MOV   DPTR,#PORT1
        MOVX  @DPTR,A
I8:     LCALL  XY5
        CJNE  A,#01H,I3
        LCALL  I25
        MOV   DPTR,#PORT1
        LCALL  SET1
        CJNE  A,#40H,I4
        LJMP  BUSY1
I2:     CJNE  A,#02H,I26
        MOV   R4,#70H
        LCALL  I12
        MOV   A,#02H
        MOV   DPTR,#PORT1
        MOVX  @DPTR,A
I7:     LCALL  XY6
        CJNE  A,#01H,I3
        LCALL  I25
        MOV   DPTR,#PORT1
        LCALL  SET2
        CJNE  A,#40H,I4
I26:    LJMP  BUSY1
I1:     MOV   R4,A
        ANL  A,#80H
        CJNE  A,#80H,I6
        LCALL  XY4
        MOV  A,R4
        LJMP  I19
I6:     MOV  A,R4
        ANL  A,#03H
        CJNE  A,#00H,I24
        LJMP  I27
I3:     RET
I24:    MOV   DPTR,#PORT8
        MOVX  A,@DPTR
        INC  A
        MOVX  @DPTR,A
        CJNE  A,#0A0H,I23
        LCALL  I25
        LJMP  BUSY1
I23:    MOV  A,R4
        ANL  A,#03H
        CJNE  A,#01H,I14
        LJMP  I8

```

```

I14:    CJNE    A,#02H,I3
        LJMP    I7
I4:     CJNE    A,#88H,I9
        LCALL   STA1
        MOV     A,#08H
        LJMP    I19
I9:     CJNE    A,#90H,I10
        LCALL   STA1
        MOV     A,#10H
        LJMP    I19
I10:    CJNE    A,#98H,I11
        LCALL   STA1
        MOV     A,#18H
        LJMP    I19
I11:    CJNE    A,#0F1H,I15
        MOV     R4,#00H
        LCALL   I12
        MOV     R4,#00H
        LCALL   I21
        MOV     A,#08H
        LJMP    I18
I15:    CJNE    A,#0F2H,I16
        MOV     R4,#10H
        LCALL   I12
        MOV     R4,#01H
        LCALL   I21
        MOV     A,#10H
        LJMP    I18
I16:    CJNE    A,#0F3H,I17
        MOV     R4,#20H
        LCALL   I12
        MOV     R4,#02H
        LCALL   I21
        MOV     A,#18H
I18:    MOV     DPTR,#PORT6
        MOVX    @DPTR,A
I19:    MOV     DPTR,#PORT1
        MOVX    @DPTR,A
I17:    RET
BUSY1:  LCALL   I20
        MOV     R4,#40H
        LCALL   I12
        MOV     A,#40H
        LJMP    I19
STA1:   MOV     A,#0FFH
        MOV     DPTR,#PORIE
        MOVX    @DPTR,A
        LCALL   I20
        MOV     R4,#50H
I12:    MOV     DPTR,#DISK2
        MOVX    A,@DPTR
        ANL    A,#0FH
        ORL    A,R4
        MOVX    @DPTR,A
        MOV     DPTR,#0E044H
        MOVX    @DPTR,A
        RET
I20:    MOV     DPTR,#PORT1
        MOVX    A,@DPTR
        ANL    A,#03H
        MOV     R4,A
        LCALL   XY1
        RET
I21:    MOV     DPTR,#DISK2
        MOVX    A,@DPTR
        ANL    A,#0F0H

```

```

        ORL      A,R4
        MOVX    @DPTR,A
        MOV     DPTR,#0E044H
        MOVX    @DPTR,A
        LCALL  I20
        MOV     A,#01H
        MOV     DPTR,#PORT1D
        MOVX    @DPTR,A
        RET
I25:    MOV     A,#00H
        MOV     DPTR,#PORT8
        MOVX    @DPTR,A
        RET
I27:    MOV     DPTR,#PORTE
        MOVX    A,@DPTR
        CJNE   A,#0FFH,I28
        MOV     DPTR,#PORTF
        MOVX    A,@DPTR
        INC    A
        MOVX    @DPTR,A
        CJNE   A,#0A0H,I28
        MOV     A,#00H
        MOV     DPTR,#PORTF
        MOVX    @DPTR,A
        MOV     DPTR,#PORT10
        MOVX    A,@DPTR
        INC    A
        MOVX    @DPTR,A
        CJNE   A,#0AH,I28
        MOV     DPTR,#PORT1
        MOVX    A,@DPTR
        MOV     OBH,A
        LCALL  A29
        LCALL  BUSY1
        MOV     R4,OBH
        LCALL  XY2
I28:    RET
; *****
; TELEPHONE CHANNEL 2
; *****
        ORG     0B00H
TEL2:   MOV     DPTR,#PORT2
        MOVX    A,@DPTR
        CJNE   A,#00H,J1
        LCALL  XY3
        CJNE   A,#01H,J2
        MOV     R4,#06H
        LCALL  J12
        MOV     A,#01H
        MOV     DPTR,#PORT2
        MOVX    @DPTR,A
        LCALL  XY5
J8:     CJNE   A,#01H,J3
        LCALL  J25
        MOV     DPTR,#PORT2
        LCALL  SET1
        CJNE   A,#40H,J4
        LJMP   BUSY2
J2:     CJNE   A,#02H,J26
        MOV     R4,#07H
        LCALL  J12
        MOV     A,#02H
        MOV     DPTR,#PORT2
        MOVX    @DPTR,A

```

```

J7:    LCALL  XY6
        CJNE  A,#01H,J3
        LCALL  J25
        MOV   DPTR,#PORT2
        LCALL  SET2
        CJNE  A,#40H,J4
J26:   LJMP  BUSY2
J1:    MOV   R4,A
        ANL  A,#80H
        CJNE  A,#80H,J6
        LCALL  XY4
        MOV   A,R4
        LJMP  J19
J6:    MOV   A,R4
        ANL  A,#03H
        CJNE  A,#00H,J24
        LJMP  J27
J3:    RET
J24:   MOV   DPTR,#PORT9
        MOVX  A,@DPTR
        INC  A
        MOVX  @DPTR,A
        CJNE  A,#0A0H,J23
        LCALL  J25
        LJMP  BUSY2
J23:   MOV   A,R4
        ANL  A,#03H
        CJNE  A,#01H,J14
        LJMP  J8
J14:   CJNE  A,#02H,J3
        LJMP  J7
J4:    CJNE  A,#88H,J9
        LCALL  STA2
        MOV   A,#08H
        LJMP  J19
J9:    CJNE  A,#90H,J10
        LCALL  STA2
        MOV   A,#10H
        LJMP  J19
J10:   CJNE  A,#98H,J11
        LCALL  STA2
        MOV   A,#18H
        LJMP  J19
J11:   CJNE  A,#0F1H,J15
        MOV   R4,#00H
        LCALL  J12
        MOV   R4,#00H
        LCALL  J21
        MOV   A,#08H
        LJMP  J18
J15:   CJNE  A,#0F2H,J16
        MOV   R4,#01H
        LCALL  J12
        MOV   R4,#01H
        LCALL  J21
        MOV   A,#10H
        LJMP  J18
J16:   CJNE  A,#0F3H,J17
        MOV   R4,#02H
        LCALL  J12
        MOV   R4,#02H
        LCALL  J21
        MOV   A,#18H
J18:   MOV   DPTR,#PORT6
        MOVX  @DPTR,A
J19:   MOV   DPTR,#PORT2

```

```

MOVX    @DPTR,A
J17:    RET
BUSY2:  LCALL   J20
        MOV    R4,#04H
        LCALL   J12
        MOV    A,#40H
        LJMP   J19
STA2:   MOV    A,#0FFH
        MOV    DPTR,#PORT11
        MOVX   @DPTR,A
        LCALL   J20
        MOV    R4,#05H
J12:    MOV    DPTR,#DISK3
        MOVX   A,@DPTR
        ANL   A,#0F0H
        ORL   A,R4
        MOVX   @DPTR,A
        MOV    DPTR,#0E045H
        MOVX   @DPTR,A
        RET
J20:    MOV    DPTR,#PORT2
        MOVX   A,@DPTR
        ANL   A,#03H
        MOV    R4,A
        LCALL   XY1
        RET
J21:    MOV    DPTR,#DISK2
        MOVX   A,@DPTR
        ANL   A,#0F0H
        ORL   A,R4
        MOVX   @DPTR,A
        MOV    DPTR,#0E044H
        MOVX   @DPTR,A
        LCALL   J20
        MOV    A,#01H
        MOV    DPTR,#PORT1D
        MOVX   @DPTR,A
        RET
J25:    MOV    A,#00H
        MOV    DPTR,#PORT9
        MOVX   @DPTR,A
        RET
J27:    MOV    DPTR,#PORT11
        MOVX   A,@DPTR
        CJNE  A,#0FFH,J28
        MOV    DPTR,#PORT12
        MOVX   A,@DPTR
        INC   A
        MOVX   @DPTR,A
        CJNE  A,#0A0H,J28
        MOV    A,#00H
        MOV    DPTR,#PORT12
        MOVX   @DPTR,A
        MOV    DPTR,#PORT13
        MOVX   A,@DPTR
        INC   A
        MOVX   @DPTR,A
        CJNE  A,#0A0H,J28
        MOV    DPTR,#PORT2
        MOVX   A,@DPTR
        MOV    0BH,A
        LCALL   A29
        LCALL   BUSY2
        MOV    R4,0BH
        LCALL   XY2
J28:    RET

```

```

; *****
TELEPHONE CHANNEL 3
; *****

TEL3:   ORG      0D00H
        MOV      DPTR,#PORT3
        MOVX     A,@DPTR
        CJNE    A,#00H,K1
        LCALL   XY3
        CJNE    A,#01H,K2
        MOV     R4,#60H
        LCALL   K12
        MOV     A,#01H
        MOV     DPTR,#PORT3
        MOVX    @DPTR,A
K8:     LCALL   XY5
        CJNE    A,#01H,K3
        LCALL   K25
        MOV     DPTR,#PORT3
        LCALL   SET1
        CJNE    A,#40H,K4
        LJMP    BUSY3
K2:     CJNE    A,#02H,K26
        MOV     R4,#70H
        LCALL   K12
        MOV     A,#02H
        MOV     DPTR,#PORT3
        MOVX    @DPTR,A
K7:     LCALL   XY6
        CJNE    A,#01H,K3
        LCALL   K25
        MOV     DPTR,#PORT3
        LCALL   SET2
        CJNE    A,#40H,K4
        LJMP    BUSY3
K26:    LJMP    BUSY3
K1:     MOV     R4,A
        ANL     A,#80H
        CJNE    A,#80H,K6
        LCALL   XY4
        MOV     A,R4
        LJMP    K19
K6:     MOV     A,R4
        ANL     A,#03H
        CJNE    A,#00H,K24
        LJMP    K27
K3:     RET
K24:    MOV     DPTR,#PORTA
        MOVX    A,@DPTR
        INC     A
        MOVX    @DPTR,A
        CJNE    A,#0A0H,K23
        LCALL   K25
        LJMP    BUSY3
K23:    MOV     A,R4
        ANL     A,#03H
        CJNE    A,#01H,K14
        LJMP    K8
K14:    CJNE    A,#02H,K3
        LJMP    K7
K4:     CJNE    A,#88H,K9
        LCALL   STA3
        MOV     A,#08H
        LJMP    K19
K9:     CJNE    A,#90H,K10
        LCALL   STA3

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

MOV      A,#10H
LJMP     K19
K10:     CJNE    A,#98H,K11
         LCALL   STA3
         MOV     A,#18H
K11:     LJMP     K19
         CJNE    A,#0F1H,K15
         MOV     R4,#00H
         LCALL   K12
         MOV     R4,#00H
         LCALL   K21
         MOV     A,#08H
         LJMP     K18
K15:     CJNE    A,#0F2H,K16
         MOV     R4,#10H
         LCALL   K12
         MOV     R4,#01H
         LCALL   K21
         MOV     A,#10H
         LJMP     K18
K16:     CJNE    A,#0F3H,K17
         MOV     R4,#20H
         LCALL   K12
         MOV     R4,#02H
         LCALL   K21
         MOV     A,#18H
K18:     MOV     DPTR,#PORT6
         MOVX    @DPTR,A
K19:     MOV     DPTR,#PORT3
         MOVX    @DPTR,A
K17:     RET
BUSY3:   LCALL   K20
         MOV     R4,#40H
         LCALL   K12
         MOV     A,#40H
         LJMP     K19
STA3:    MOV     A,#0FFH
         MOV     DPTR,#PORT14
         MOVX    @DPTR,A
         LCALL   K20
         MOV     R4,#50H
K12:     MOV     DPTR,#DISK3
         MOVX    A,@DPTR
         ANL     A,#0FH
         ORL     A,R4
         MOVX    @DPTR,A
         MOV     DPTR,#0E045H
         MOVX    @DPTR,A
         RET
K20:     MOV     DPTR,#PORT3
         MOVX    A,@DPTR
         ANL     A,#03H
         MOV     R4,A
         LCALL   XY1
         RET
K21:     MOV     DPTR,#DISK2
         MOVX    A,@DPTR
         ANL     A,#0F0H
         ORL     A,R4
         MOVX    @DPTR,A
         MOV     DPTR,#0E044H
         MOVX    @DPTR,A
         LCALL   K20
         MOV     A,#01H
         MOV     DPTR,#PORT1D
         MOVX    @DPTR,A

```

```

      RET
K25:  MOV    A,#00H
      MOV    DPTR,#PORTA
      MOVX   @DPTR,A
      RET
K27:  MOV    DPTR,#PORT14
      MOVX   A,@DPTR
      CJNE  A,#0FFH,K28
      MOV    DPTR,#PORT15
      MOVX   A,@DPTR
      INC   A
      MOVX   @DPTR,A
      CJNE  A,#0A0H,K28
      MOV    A,#00H
      MOV    DPTR,#PORT15
      MOVX   @DPTR,A
      MOV    DPTR,#PORT16
      MOVX   A,@DPTR
      INC   A
      MOVX   @DPTR,A
      CJNE  A,#0A0H,K28
      MOV    DPTR,#PORT3
      MOVX   A,@DPTR
      MOV    OBH,A
      LCALL  A29
      LCALL  BUSY3
      MOV    R4,0BH
      LCALL  XY2
K28:  RET
; *****
; TELEPHONE CHANNEL 4
; *****
      ORG    0F00H
TEL4:  MOV    DPTR,#PORT4
      MOVX   A,@DPTR
      CJNE  A,#00H,L1
      LCALL  XY3
      CJNE  A,#01H,L2
      MOV    R4,#06H
      LCALL  L12
      MOV    A,#01H
      MOV    DPTR,#PORT4
      MOVX   @DPTR,A
L8:    LCALL  XY5
      CJNE  A,#01H,L3
      LCALL  L25
      MOV    DPTR,#PORT4
      LCALL  SET1
      CJNE  A,#40H,L4
      LJMP  BUSY4
L2:    CJNE  A,#02H,L26
      MOV    R4,#07H
      LCALL  L12
      MOV    A,#02H
      MOV    DPTR,#PORT4
      MOVX   @DPTR,A
L7:    LCALL  XY6
      CJNE  A,#01H,L3
      LCALL  L25
      MOV    DPTR,#PORT4
      LCALL  SET2
      CJNE  A,#40H,L4
L26:  LJMP  BUSY4
L1:    MOV    R4,A

```

```

        ANL     A,#80H
        CJNE   A,#80H,L6
        LCALL  XY4
        MOV    A,R4
        LJMP  L19
L6:     MOV    A,R4
        ANL     A,#03H
        CJNE   A,#00H,L24
        LJMP  L27
L3:     RET
L24:    MOV    DPTR,#PORTB
        MOVX   A,@DPTR
        INC    A
        MOVX   @DPTR,A
        CJNE   A,#0A0H,L23
        LCALL  L25
        LJMP  BUSY4
L23:    MOV    A,R4
        ANL     A,#03H
        CJNE   A,#01H,L14
        LJMP  L8
L14:    CJNE   A,#02H,L3
        LJMP  L7
L4:     CJNE   A,#88H,L9
        LCALL  STA4
        MOV    A,#08H
        LJMP  L19
L9:     CJNE   A,#90H,L10
        LCALL  STA4
        MOV    A,#10H
        LJMP  L19
L10:    CJNE   A,#98H,L11
        LCALL  STA4
        MOV    A,#18H
        LJMP  L19
L11:    CJNE   A,#0F1H,L15
        MOV    R4,#00H
        LCALL  L12
        LCALL  L21
        MOV    A,#08H
        LJMP  L18
L15:    CJNE   A,#0F2H,L16
        MOV    R4,#01H
        LCALL  L12
        LCALL  L21
        MOV    A,#10H
        LJMP  L18
L16:    CJNE   A,#0F3H,L17
        MOV    R4,#02H
        LCALL  L12
        LCALL  L21
        MOV    A,#18H
L18:    MOV    DPTR,#PORT6
        MOVX   @DPTR,A
L19:    MOV    DPTR,#PORT4
        MOVX   @DPTR,A
L17:    RET
BUSY4:  LCALL  L20
        MOV    R4,#04H
        LCALL  L12
        MOV    A,#40H
        LJMP  L19
STA4:   MOV    A,#0FH
        MOV    DPTR,#PORT17
        MOVX   @DPTR,A
        LCALL  L20

```

```

L12:  MOV    R4,#05H
      MOV    DPTR,#DISK4
      MOVX   A,@DPTR
      ANL    A,#0F0H
      ORL    A,R4
      MOVX   @DPTR,A
      MOV    DPTR,#0E046H
      MOVX   @DPTR,A
      RET

L20:  MOV    DPTR,#PORT4
      MOVX   A,@DPTR
      ANL    A,#03H
      MOV    R4,A
      LCALL  XY1
      RET

L21:  MOV    DPTR,#DISK2
      MOVX   A,@DPTR
      ANL    A,#0F0H
      ORL    A,R4
      MOVX   @DPTR,A
      MOV    DPTR,#0E044H
      MOVX   @DPTR,A
      LCALL  L20
      MOV    A,#01H
      MOV    DPTR,#PORT1D
      MOVX   @DPTR,A
      RET

L25:  MOV    A,#00H
      MOV    DPTR,#PORTB
      MOVX   @DPTR,A
      RET

L27:  MOV    DPTR,#PORT17
      MOVX   A,@DPTR
      CJNE   A,#0FFH,L28
      MOV    DPTR,#PORT18
      MOVX   A,@DPTR
      INC    A
      MOVX   @DPTR,A
      CJNE   A,#0A0H,L28
      MOV    A,#00H
      MOV    DPTR,#PORT18
      MOVX   @DPTR,A
      MOV    DPTR,#PORT19
      MOVX   A,@DPTR
      INC    A
      MOVX   @DPTR,A
      CJNE   A,#0AH,L28
      MOV    DPTR,#PORT4
      MOVX   A,@DPTR
      MOV    0BH,A
      LCALL  A29
      LCALL  BUSY4
      MOV    R4,0BH
      LCALL  XY2

L28:  RET

```

```

; *****
TELEPHONE CHANNEL 5
; *****

```

```

TEL5:  ORG    1100H
      MOV    DPTR,#PORT5
      MOVX   A,@DPTR
      CJNE   A,#00H,M1
      LCALL  XY3
      CJNE   A,#01H,M2

```

```

MOV      R4,#60H
LCALL   M12
MOV      A,#01H
MOV      DPTR,#PORT5
MOVX    @DPTR,A
M8:     LCALL   XY5
        CJNE   A,#01H,M3
        LCALL   M25
        MOV      DPTR,#PORT5
        LCALL   SET1
        CJNE   A,#40H,M4
        LJMP   BUSY5
M2:     CJNE   A,#02H,M26
        MOV      R4,#70H
        LCALL   M12
        MOV      A,#02H
        MOV      DPTR,#PORT5
        MOVX    @DPTR,A
M7:     LCALL   XY6
        CJNE   A,#01H,M3
        LCALL   M25
        MOV      DPTR,#PORT5
        LCALL   SET2
        CJNE   A,#40H,M4
M26:    LJMP   BUSY5
M1:     MOV      R4,A
        ANL     A,#80H
        CJNE   A,#80H,M6
        LCALL   XY4
        MOV      A,R4
        LJMP   M19
M6:     MOV      A,R4
        ANL     A,#03H
        CJNE   A,#00H,M24
        LJMP   M27
M3:     RET
M24:    MOV      DPTR,#PORTC
        MOVX    A,@DPTR
        INC     A
        MOVX    @DPTR,A
        CJNE   A,#0A0H,M23
        LCALL   M25
        LJMP   BUSY5
M23:    MOV      A,R4
        ANL     A,#03H
        CJNE   A,#01H,M14
        LJMP   M8
M14:    CJNE   A,#02H,M3
        LJMP   M7
M4:     CJNE   A,#88H,M9
        LCALL   STA5
        MOV      A,#08H
        LJMP   M19
M9:     CJNE   A,#90H,M10
        LCALL   STA5
        MOV      A,#10H
        LJMP   M19
M10:    CJNE   A,#98H,M11
        LCALL   STA5
        MOV      A,#18H
        LJMP   M19
M11:    CJNE   A,#0F1H,M15
        MOV      R4,#00H
        LCALL   M12
        MOV      R4,#00H
        LCALL   M21

```

```

MOV      A,#08H
LJMP     M18
M15:    CJNE  A,#0F2H,M16
        MOV   R4,#10H
        LCALL M12
        MOV   R4,#01H
        LCALL M21
        MOV   A,#10H
        LJMP  M18
M16:    CJNE  A,#0F3H,M17
        MOV   R4,#20H
        LCALL M12
        MOV   R4,#02H
        LCALL M21
        MOV   A,#18H
M18:    MOV   DPTR,#PORT6
        MOVX  @DPTR,A
M19:    MOV   DPTR,#PORT5
        MOVX  @DPTR,A
M17:    RET
BUSY5:  LCALL  M20
        MOV   R4,#40H
        LCALL M12
        MOV   A,#40H
        LJMP  M19
STA5:   MOV   A,#0FFH
        MOV   DPTR,#PORT1A
        MOVX  @DPTR,A
        LCALL M20
        MOV   R4,#50H
M12:    MOV   DPTR,#DISK4
        MOVX  A,@DPTR
        ANL  A,#0FH
        ORL  A,R4
        MOVX @DPTR,A
        MOV  DPTR,#0E046H
        MOVX @DPTR,A
        RET
M20:    MOV   DPTR,#PORT5
        MOVX  A,@DPTR
        ANL  A,#03H
        MOV  R4,A
        LCALL XY1
        RET
M21:    MOV   DPTR,#DISK2
        MOVX  A,@DPTR
        ANL  A,#0FH
        ORL  A,R4
        MOVX @DPTR,A
        MOV  DPTR,#0E044H
        MOVX @DPTR,A
        LCALL M20
        MOV  A,#01H
        MOV  DPTR,#PORT1D
        MOVX @DPTR,A
        RET
M25:    MOV   A,#00H
        MOV   DPTR,#PORTC
        MOVX  @DPTR,A
        RET
M27:    MOV   DPTR,#PORT1A
        MOVX  A,@DPTR
        CJNE A,#0FFH,M28
        MOV  DPTR,#PORT1B
        MOVX  A,@DPTR
        INC  A

```

```

MOVX   @DPTR,A
CJNE   A,#0A0H,M28
MOV     A,#00H
MOV     DPTR,#PORT1B
MOVX   @DPTR,A
MOV     DPTR,#PORT1C
MOVX   A,@DPTR
INC     A
MOVX   @DPTR,A
CJNE   A,#0AH,M28
MOV     DPTR,#PORT5
MOVX   A,@DPTR
MOV     0EH,A
LCALL  A29
LCALL  BUSYS
MOV     R4,0BH
LCALL  XY2
M28:   RET

```

```

; *****
; DETECT RINGING SIGNAL
; *****

```

```

ORG    1300H
TEL6:  MOV     DPTR,#PORT1D
        MOVX   A,@DPTR
        CJNE   A,#01H,N30
        LJMP  N3
N30:   MOV     DPTR,#PORT6
        MOVX   A,@DPTR
        MOV     R4,A
        CJNE   A,#00H,N1
        MOV     A,#0FFH
        MOV     DPTR,#PORT1D
        MOVX   @DPTR,A
        MOV     A,#0FEH
        MOV     DPTR,#0E049H
        MOVX   @DPTR,A
        LCALL  XY3
        CJNE   A,#01H,N2
        MOV     DPTR,#DISK1
        MOVX   A,@DPTR
        ANL    A,#0BFH
        MOVX   @DPTR,A
        MOV     DPTR,#0E041H
        MOVX   @DPTR,A
        MOV     R4,#06H
        LCALL  N18
        MOV     A,#01H
        MOV     DPTR,#PORT6
        MOVX   @DPTR,A
N8:    LCALL  XY5
        CJNE   A,#01H,N3
        LCALL  N25
        MOV     A,#01H
        MOV     DPTR,#0E049H
        MOVX   @DPTR,A
        MOV     DPTR,#PORT6
        LCALL  SET1
        CJNE   A,#40H,N4
        LJMP  N31
N2:    CJNE   A,#02H,N26
        MOV     DPTR,#DISK1
        MOVX   A,@DPTR
        ANL    A,#7FH
        MOVX   @DPTR,A

```

```

MOV     DPTR,#0E041H
MOVX   @DPTR,A
MOV     R4,#07H
LCALL  N18
MOV     A,#02H
MOV     DPTR,#PORT6
MOVX   @DPTR,A
N7:    LCALL  XY6
        CJNE  A,#01H,N3
        LCALL  N25
        MOV     A,#01H
        MOV     DPTR,#0E049H
        MOVX   @DPTR,A
        MOV     DPTR,#PORT6
        LCALL  SET2
        CJNE  A,#40H,N4
N26:   LJMP  N31
N3:    RET
N1:    MOV     A,R4
        ANL   A,#04H
        CJNE  A,#04H,N22
        MOV     DPTR,#PORTD
        MOVX   A,@DPTR
        INC   A
        MOVX   @DPTR,A
        CJNE  A,#0A0H,N23
        LCALL  N25
        LCALL  N29
        LJMP  BUSY6
N22:   LCALL  N27
N23:   MOV     A,R4
        ANL   A,#03H
        CJNE  A,#01H,N14
        LJMP  N8
N14:   CJNE  A,#02H,N3
        LJMP  N7
N4:    CJNE  A,#88H,N9
        LCALL  STA6
        MOV     A,#08H
        LJMP  N15
N9:    CJNE  A,#90H,N10
        LCALL  STA6
        MOV     A,#10H
        LJMP  N15
N10:   CJNE  A,#98H,N11
        LCALL  STA6
        MOV     A,#18H
        LJMP  N15
N18:   MOV     DPTR,#DISK2
        MOVX   A,@DPTR
        ANL   A,#0F0H
        ORL   A,R4
        MOVX   @DPTR,A
        MOV     DPTR,#0E044H
        MOVX   @DPTR,A
N11:   RET
BUSY6: LCALL  N20
        MOV     R4,#04H
        LCALL  N12
        MOV     A,#40H
N15:   MOV     DPTR,#PORT6
        MOVX   @DPTR,A
        RET
STA6:  MOV     A,#0FFH
        MOV     DPTR,#PORT1D
        MOVX   @DPTR,A

```

```

                LCALL    N20
                MOV     R4,#05H
N12:           MOV     DPTR,#DISK2
                MOVX   A,@DPTR
                ANL    A,#0F0H
                ORL    A,R4
                MOVX   @DPTR,A
                MOV     DPTR,#0E044H
                MOVX   @DPTR,A
                RET
N20:           MOV     DPTR,#PORT6
                MOVX   A,@DPTR
                ANL    A,#03H
                MOV     R4,A
                LCALL  XY1
                RET
N25:           MOV     A,#00H
                MOV     DPTR,#PORTD
                MOVX   @DPTR,A
                MOV     DPTR,#PORT1D
                MOVX   @DPTR,A
                RET
N27:           MOV     DPTR,#PORT1D
                MOVX   A,@DPTR
                CJNE   A,#0FFH,N28
                MOV     DPTR,#PORT1E
                MOVX   A,@DPTR
                INC    A
                MOVX   @DPTR,A
                CJNE   A,#0A0H,N28
                MOV     A,#00H
                MOV     DPTR,#PORT1E
                MOVX   @DPTR,A
                MOV     DPTR,#PORT1F
                MOVX   A,@DPTR
                INC    A
                MOVX   @DPTR,A
                CJNE   A,#0A0H,N28
                MOV     DPTR,#PORT6
                MOVX   A,@DPTR
                MOV     0BH,A
                LCALL  A29
                LCALL  BUSY6
                MOV     R4,0BH
                LCALL  XY2
N29:           MOV     A,#0FFH
                MOV     DPTR,#0E049H
                MOVX   @DPTR,A
                MOV     DPTR,#DISK1
                MOVX   A,@DPTR
                ANL    A,#0DFH
                MOV     DPTR,#0E041H
                MOVX   @DPTR,A
                LCALL  DELAY1
                ORL    A,#20H
                MOVX   @DPTR,A
                MOV     DPTR,#DISK1
                MOVX   @DPTR,A
                MOV     A,#00H
                MOV     DPTR,#PORT6
                MOVX   @DPTR,A
                MOV     DPTR,#PORT7
                MOVX   @DPTR,A
                MOV     DPTR,#PORTD
                MOVX   @DPTR,A
                MOV     DPTR,#PORT1D

```

```

MOVX @DPTR,A
MOV DPTR,#PORT1E
MOVX @DPTR,A
MOV DPTR,#PORT1F
MOVX @DPTR,A
N28: RET
N31: MOV DPTR,#PORT6
MOVX A,@DPTR
MOV R4,A
LCALL Q3
RET

```

```

; *****
; CHECK EXTERNAL TELEPHONE
; *****

```

```

ORG 1500H
TEL7: MOV DPTR,#PORT1D
MOVX A,@DPTR
CJNE A,#0FFH,Q1
MOV DPTR,#PORT7
MOVX A,@DPTR
INC A
MOVX @DPTR,A
CJNE A,#20H,Q1
MOV DPTR,#PORT6
MOVX A,@DPTR
MOV R4,A
Q3: MOV A,R7
ORL A,#20H
MOV R7,A
LCALL N29
MOV DPTR,#DISK2
MOVX A,@DPTR
ANL A,#0F0H
ORL A,#03H
MOVX @DPTR,A
MOV DPTR,#0E044H
MOVX @DPTR,A
LCALL XY1
MOV A,R4
ANL A,#18H
CJNE A,#00H,Q2
LJMP Q1
Q2: LCALL A29
LCALL XY2
Q1: RET
END

```