



แอสเซมเบลอร์ของไมโครคอนโทรลเลอร์ 68HC11
ASSEMBLER OF MICROCONTROLLER 68HC11



ปริญญานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตร์
สาขาวิศวกรรมการวัดคุมทางอุตสาหกรรม
คณะวิศวกรรมศาสตร์
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
ปีการศึกษา 2541

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

040598

ปริญญาานิพนธ์ ปีการศึกษา 2541

ภาควิชา เทคโนโลยีการวัดคุมทางอุตสาหกรรม
สาขาวิชา วิศวกรรมการวัดคุมทางอุตสาหกรรม
คณะ วิศวกรรมศาสตร์
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

เรื่อง Assembler of Microcontroller 68HC11

ผู้จัดทำ

- | | | |
|----------------|------------------|----------------------|
| 1. นายกิตติพร | จันทร์ | เลขประจำตัว 39013374 |
| 2. นายถกล | ยาใจ | เลขประจำตัว 39013383 |
| 3. นายอัชฌาณติ | เลิศวิริยะศักดิ์ | เลขประจำตัว 39013411 |

..... อาจารย์ที่ปรึกษา
(อาจารย์ ทรงชัย วีระทวีมาศ)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

หัวข้อปริญญานิพนธ์ แอสเซมเบลอร์ของไมโครคอนโทรลเลอร์ 68HC11

นักศึกษา	1. นายกิตติพร	จันทร์	39013374
	2. นายถกกล	ยาใจ	39013383
	3. นายอัชฌาณัติ	เลิศวิริยะศักดิ์	39013411

อาจารย์ที่ปรึกษา อาจารย์ทรงชัย วีระทวีมาศ

ระดับการศึกษา วิศวกรรมศาสตรบัณฑิต
สาขาวิศวกรรมการวัดคุมทางอุตสาหกรรม

ปีการศึกษา 2541

บทคัดย่อ

ในการเขียนโปรแกรมภาษาแอสเซมบลีของไมโครคอนโทรลเลอร์ 68HC11 นี้ จะต้องใช้โปรแกรมแอสเซมเบลอร์ 68HC11 เป็นตัวแปลโปรแกรมภาษาแอสเซมบลี ให้เป็นโปรแกรมภาษาเครื่อง แอสเซมเบลอร์ของไมโครคอนโทรลเลอร์ 68HC11 นี้เป็นแบบ TWO PASS มีคำสั่งเทียม มีการตรวจสอบการเขียนภาษาแอสเซมบลี ผลลัพธ์ของโปรแกรมแบ่งเป็น 3 รูปแบบ LIST FILE, BINARY FILE และ HEX FILE โดย HEX FILE นี้ จะมีรูปแบบเป็นของ Motorola S-Record Format หรือเรียกอีกแบบว่า Motorola S19 Format ที่จะนำไปป้อนยังคอมพิวเตอร์แบบแผ่นพิมพ์เดียว (Single Board) ของไมโครคอนโทรลเลอร์ เบอร์ 68HC11 หรือนำไปป้อนลงใน EPROM โดยใช้เครื่องโปรแกรม EPROM เป็นต้น ทำให้สะดวกยิ่งขึ้น สำหรับนักเขียนโปรแกรมแอสเซมเบลอร์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Thesis : Assembler and Simulator of Microcontroller 68HC11 on PC

Student : Kittiporn Jantorn 39013374

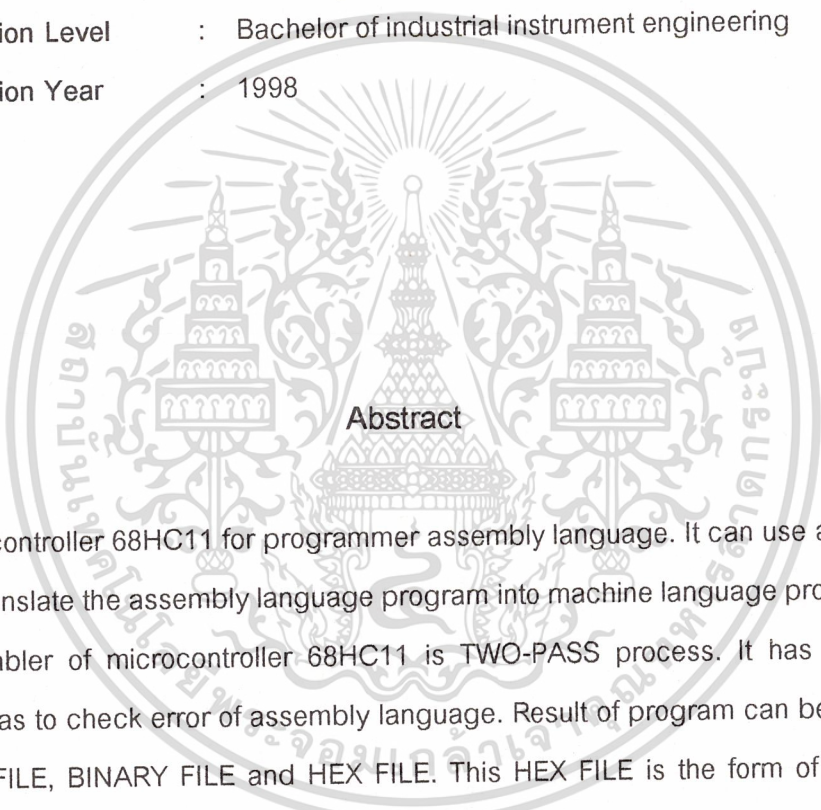
Thakol Yajai 39013383

Atchanat Lertviriyasak 39013411

Advisor : Songchai Weerathaweemas

Education Level : Bachelor of industrial instrument engineering

Education Year : 1998



The seal of Sakon Nakhon Rajabhat University is a circular emblem. It features a central sun with rays, flanked by two traditional Thai stupas (chedis) on ornate pedestals. The entire design is surrounded by a decorative border with Thai script. The word "Abstract" is centered over the seal.

Abstract

Microcontroller 68HC11 for programmer assembly language. It can use an assembler program to translate the assembly language program into machine language program.

Assembler of microcontroller 68HC11 is TWO-PASS process. It has the pseudo-operation. It has to check error of assembly language. Result of program can be divide three form is LIST FILE, BINARY FILE and HEX FILE. This HEX FILE is the form of "Motorola S-Record Format". It use to download on single Board computer of microcontroller or download in EPROM it can use EPROM program machine. This eventually make it convenience in for programmer assembly language.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

กิตติกรรมประกาศ

ในการทำโครงการนี้ ต้องขอขอบคุณผู้ที่ให้ความช่วยเหลือและร่วมมือ ในการทำโครงการ รวมทั้งรายงานฉบับนี้ ให้สำเร็จลุล่วงตามวัตถุประสงค์ที่ตั้งไว้ จึงขอขอบคุณไว้ ณ. โอกาสนี้

นายกิตติพร จันทร 39013374

นายถกล ยาใจ 39013383

นายอัชฌาณัติ เลิศวิริยะศักดิ์ 39013411



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สารบัญ

บทคัดย่อ

กิตติกรรมประกาศ

สารบัญ

สารบัญรูป

	หน้า
บทที่ 1 บทนำ	1
1.1 ความสำคัญและที่มาของโปรแกรม	1
1.2 วัตถุประสงค์และขอบเขตโครงการ	4
บทที่ 2 ทฤษฎีและหลักการ	5
2.1 โปรแกรมภาษาแอสเซมบลีและภาษาต่าง ๆ	5
2.2 Source Code, Object Code และ Assembler	6
2.3 การใช้ภาษา High Level	9
2.4 การทำงานของ CPU	11
2.5 การกำหนดชุดคำสั่งและการ Addressing Modes	15
2.6 การทำงานเบื้องต้น	28
2.7 Microcontroller Arithmetic และการ Condition Code Register	33
บทที่ 3 การออกแบบโปรแกรม	37
3.1 ความรู้เบื้องต้นในการพัฒนาโปรแกรม	37
3.2 รูปแบบของ Source Code	38
3.3 Code และ Data Segment	41
3.4 Pseudo-operations	43
3.5 The Assembly two Pass Process	47
3.6 Assembler Option และ Preprocessor Directives	49
3.7 Hex และ Binary File	52
3.8 รูปแบบของตารางชุดคำสั่งและตารางตัวแปร	54

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สารบัญ (ต่อ)

	หน้า
บทที่ 4 พังก์ชันหลักของโปรแกรมแอสเซมบลอร์	59
บทที่ 5 ผลการทดลองและสรุปผล	61
5.1 การทดลองโปรแกรมและผลการทดลอง	61
5.2 หลักการติดต่อระหว่างโปรแกรมและผลการทดลอง	77
5.3 สรุปผล	77

บรรณานุกรม

ภาคผนวก

- INSTRUCTION SET SUMMARY
- วิธีการใช้แอสเซมบลี



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สารบัญรูปประกอบ

	หน้า
รูปที่	
1.1 ลำดับการแปลโปรแกรมจากภาษาชั้นสูงเป็นโปรแกรมปฏิบัติการ	2
2.1 ลักษณะของการ Fetch/Execute Cycle	7
2.2 การทำงานของ CPU โครงสร้างแรกเป็นการ Fetching (CLRA); AR คือ Address Register	12
2.3 การทำงานของ CPU โครงสร้างแรกเป็น Execute (CLRA)	13
2.4 การทำงานของ CPU เป็น Op-code ของชุดคำสั่งที่สอง Fetching (LDAA #)	14
2.5 การทำงานของ CPU ในการ Operand ของโครงสร้างที่สองของ Fetching (\$5C) และโครงสร้างของ Executing	15
2.6 โมเดลการโปรแกรมของ 68HC11	16
2.7 โหมดแอดเดรสแบบ Indexed. และแสดงตัวอย่างรายละเอียดของ \$C500+OFFSET ที่ไหลลงใน accumulator A.	25
2.8 ชุดคำสั่งของการโหลดแอดเดรสแบบ Indexed และแสดงตัวอย่างของการ Execution ของชุดคำสั่ง LDAA \$56,X	26
2.9 ชุดคำสั่งแบบการ Shift และการ Rotate	29
2.10 รูปแบบการ Complement ของ 10's และ 2's	34
3.1 การกระทำของหน่วยความจำโดยใช้ Segment	41
3.2 แสดงตารางค่าตัวแปร	56
5.1 แสดงการติดต่อระหว่างโปรแกรม S 19 file กับ Board 678HC11	73

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทที่ 1

บทนำ

1.1 ความสำคัญและที่มาของโปรแกรม

คอมพิวเตอร์แบบดิจิทัล (Digital Computer) ซึ่งคุ้นเคยกันดีในชีวิตประจำวันนั้น จะทำงาน ตามลำดับของชุดคำสั่งที่ผู้เขียนได้เขียนขึ้นที่เรียกว่า โปรแกรม (Program) ชุดของคำสั่งของคอมพิวเตอร์จะเข้าใจ และทำงานได้ตามต้องการนั้นจะต้องอยู่ในรูปของเลขฐานสอง เช่น 11011001 ชุดคำสั่งลักษณะนี้ คอมพิวเตอร์เข้าใจทันทีว่าต้องทำงานอะไร ชุดคำสั่งที่ประกอบด้วยเลขฐานสอง ซึ่งคอมพิวเตอร์เข้าใจได้โดยตรงนี้เรียกว่าภาษาเครื่อง (Machine Language) แต่การที่มนุษย์จะเขียนชุดคำสั่งต่าง ๆ ด้วยเลขฐานสองที่เดียวนั้น จะทำได้ยากและเกิดข้อผิดพลาดได้ง่าย มนุษย์จึงเขียนโปรแกรมด้วยภาษาที่มนุษย์เข้าใจได้ง่าย แล้วมีตัวแปลภาษาจากภาษาที่มนุษย์เข้าใจไปเป็นภาษาที่เครื่องคอมพิวเตอร์เข้าใจ ภาษาที่มนุษย์เข้าใจได้ง่ายและนำมาใช้เขียนโปรแกรมนี้ เรียกว่าเป็นภาษาชั้นสูง (High Level Language) ได้แก่ภาษาฟอร์แทรน (FORTRAN, FORmula TRANslation) ภาษาเบสิก (Beginner's All-purpose Symbolic Instruction Code) หรือภาษาปาสคาล (PASCAL) เป็นต้น คำสั่งที่จะควบคุมการทำงานของคอมพิวเตอร์ในภาษาเหล่านี้มนุษย์จะเข้าใจได้ง่ายเพราะเป็นภาษาที่คล้ายกับภาษาอังกฤษที่ใช้กันในชีวิตประจำวัน เช่น ต้องการให้เอาค่าของตัวแปร A และ B บวกกัน แล้วเก็บผลลัพธ์ไว้ในตัวแปร A ก็จะสามารถสั่งงานได้โดยใช้คำสั่ง

$A := A+B$ ในภาษาคอมพิวเตอร์ PASCAL

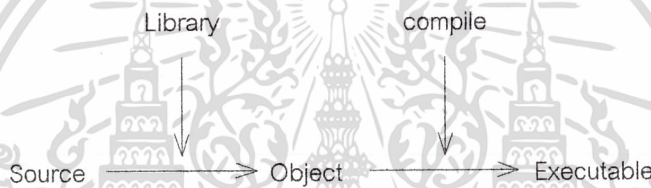
หรือ $A = A+B$ ในภาษาคอมพิวเตอร์ BASIC และ FORTRAN เป็นต้น

จะเห็นว่าลักษณะของคำสั่งในภาษาชั้นสูงแต่ละแบบก็แตกต่างกัน ดังนั้นถ้าผู้ใช้ต้องการเขียนโปรแกรมด้วยภาษาใด ก็จะต้องศึกษาโครงสร้าง (Structure) ของโปรแกรมและชุดคำสั่งในภาษานั้น ๆ เสียก่อน เมื่อเขียนโปรแกรมในภาษาชั้นสูงได้แล้ว จะต้องป้อนเข้าไปในเครื่องคอมพิวเตอร์โดยใช้โปรแกรมประมวลคำ (Word Processor) หรืออาจใช้โปรแกรม Editor สำหรับภาษาชั้นสูงนั้น ๆ โปรแกรมเหล่านี้ จะทำการเก็บชุดคำสั่งที่ป้อนเข้าไปเก็บไว้เป็นแฟ้มข้อมูลที่เรียกว่า โปรแกรมต้นกำเนิด (Source Program) โปรแกรมนี้จะถูกเปลี่ยนเป็นภาษาเครื่องโดยใช้ตัวแปลโปรแกรม (Compiler) ซึ่งภาษาชั้นสูงแต่ละภาษาก็จะมีตัวแปลโปรแกรมเฉพาะตัวของภาษานั้น ๆ การแปลภาษาชั้นสูงเป็นภาษาเครื่องมี 2 วิธี

วิธีที่ 1 คือการแปลแบบ Interpreter ตัวแปลภาษาแบบนี้จะอ่านโปรแกรมต้นกำเนิดมาทีละ 1 บรรทัดแล้วแปลเป็นภาษาเครื่องเพื่อให้คอมพิวเตอร์ทำงาน เมื่อทำงานเสร็จสิ้นแล้วก็จะอ่านโปรแกรมบรรทัดต่อไปจากโปรแกรมต้นกำเนิดเข้ามาเป็นภาษาเครื่องเพื่อทำงาน ตัวแปลภาษาที่ทำงานลักษณะนี้ เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

จะมีผลทำให้คอมพิวเตอร์ทำงานช้า เพราะตัวแปลโปรแกรมจะต้องแปลภาษาชั้นสูงเป็นภาษาเครื่องทุกครั้งที่จะมีการทำงาน แม้เป็นการทำงานวนรอบ (Loop) ก็ยังต้องแปลเป็นภาษาเครื่องทุกครั้ง

วิธีที่ 2 ภาษาชั้นสูงทั้งหมดในโปรแกรมต้นกำเนิดจะถูกแปลเป็นรหัส (Code) สำหรับเรียกโปรแกรมย่อย (Subroutine) ที่เก็บไว้ในไลบรารีไฟล์ (Library File) ในช่วงการแปลนี้จะเรียกว่าคอมไพล์ (Compile) ซึ่งจะทำให้ได้เพิ่มข้อมูลที่เก็บรหัส อันเกิดจากการแปลภาษาชั้นสูงเรียกว่าโปรแกรมประสงค์ (Object Program) จากนั้นจะต้องมีโปรแกรมที่อ่านโปรแกรมประสงค์และเพิ่มข้อมูลไลบรารีเข้ามายังคอมพิวเตอร์ เพื่อทำการถอดรหัสจากโปรแกรมประสงค์ โดยการใช้อรรถศาสตร์จากโปรแกรมประสงค์เป็นตัวชี้ไปยังโปรแกรมย่อยภาษาเครื่อง ที่เก็บไว้ในเพิ่มข้อมูลไลบรารี จากนั้นนำเอาโปรแกรมย่อยจากเพิ่มข้อมูลไลบรารี มาสร้างเป็นโปรแกรมภาษาเครื่องที่คอมพิวเตอร์สามารถเข้าใจได้ที่เรียกว่าโปรแกรมปฏิบัติการ (Executable Program) วิธีนี้นิยมใช้กันมากในภาษาชั้นสูง ขั้นตอนการทำงานของวิธีนี้สามารถเขียนเป็นไดอะแกรมได้ดังรูปที่ 1



รูปที่ 1.1 ลำดับการแปลโปรแกรมจากภาษาชั้นสูงเป็นโปรแกรมปฏิบัติการ

ภาษาชั้นสูงถึงแม้จะมีข้อดีที่มนุษย์เข้าใจได้ง่าย แต่มีปัญหาในเรื่องความเร็วในการทำงานของคอมพิวเตอร์ เพราะโปรแกรมย่อยที่เก็บไว้ในเพิ่มข้อมูลไลบรารี ไม่สามารถทำให้สั้นกะทัดรัดได้ เนื่องจากเขียนสำหรับงานหลายงาน ดังนั้นจึงต้องมีภาษาหนึ่งที่มีมนุษย์เข้าใจได้ง่าย คือ ภาษาแอสเซมบลี (Assembly Language) เป็นภาษาที่สูงกว่าภาษาเครื่องแต่ต่ำกว่าภาษาชั้นสูง วิธีการเขียนโปรแกรมภาษา ผู้ใช้จำเป็นต้องเข้าใจโครงสร้างภายในของตัวประมวลผลกลาง (Central Processing) และรหัสคำสั่งช่วยจำ (Mnemonic) ของคอมพิวเตอร์นั้น แต่อย่างไรก็ตามภาษาที่ใช้ในการเขียนโปรแกรมภาษาแอสเซมบลีนี้ก็ยังมีลักษณะคล้ายกับภาษาอังกฤษอย่างง่ายทำให้เขียนโปรแกรมได้สะดวก

ในโปรแกรมภาษาแอสเซมบลีจะประกอบด้วยชุดคำสั่งที่เรียกว่า รหัสคำสั่งช่วยจำ ที่ป้อนเข้าไปเก็บในคอมพิวเตอร์ด้วย โปรแกรมประมวลคำเก็บไว้เป็นโปรแกรมต้นกำเนิดจากนั้นจะใช้โปรแกรมที่เรียกว่าแอสเซมเบลอร์ทำการแปลภาษาแอสเซมบลี เป็นโปรแกรมภาษาเครื่องโดยตรงการแปลของแอสเซมเบลอร์มี 2 แบบ คือ

แบบที่ 1 เรียกว่า One-pass Assembler โปรแกรมแอสเซมเบลอร์แบบนี้จะแปลรหัสคำสั่งช่วยจำเป็นภาษาเครื่องตั้งแต่บรรทัดที่ 1 จนถึงบรรทัดสุดท้าย โดยที่ในโปรแกรมต้นกำเนิดจะต้องไม่มีตัวแปร

หรือสัญลักษณ์อื่นใดนอกจากรหัสคำสั่งช่วยจำ ทำให้ไม่สะดวกสำหรับการเขียนโปรแกรม จึงไม่เป็นที่นิยม ยกเว้นในเครื่องไมโครคอมพิวเตอร์แบบบอร์ดเดียว (Single Board Microcomputer)

แบบที่ 2 เรียกว่า Two-pass Assembler แอสเซมเบลอร์แบบนี้จะมีการทำงานแปลรหัสคำสั่งช่วยจำ เป็นภาษาเครื่องตั้งแต่บรรทัดที่ 1 จนถึงบรรทัดสุดท้าย 2 รอบ ในรอบแรกจะตรวจสอบรูปแบบ (Form) ของโปรแกรม และกำหนดค่าให้กับสัญลักษณ์ หรือตัวแปรในโปรแกรมต้นกำเนิด สัญลักษณ์หรือตัวแปรนี้อาจได้แก่ตำแหน่งของหน่วยความจำที่ต้องการอ้างอิงถึง ในวนรอบที่ 2 จะทำการแปลรหัสคำสั่งช่วยจำเป็นภาษาเครื่อง และแทนค่าสัญลักษณ์หรือตัวแปรจากค่าที่เก็บไว้ในรอบที่ 1 รหัสภาษาเครื่องที่ได้จะถูกเก็บไว้เป็นโปรแกรมปฏิบัติการ

ในคอมพิวเตอร์จะมีไมโครโปรเซสเซอร์ (Microprocessor) เบอร์ต่าง ๆ เช่น Z-80, 8080, 8051 เป็นต้น ซึ่งไมโครโปรเซสเซอร์มีรหัสคำสั่งช่วยจำและภาษาเครื่องแตกต่างกัน ดังนั้นในการเขียนโปรแกรมภาษาแอสเซมบลี จะต้องทราบรหัสคำสั่งช่วยจำหรือภาษาเครื่องของไมโครโปรเซสเซอร์เบอร์นั้นเสียก่อน รหัสคำสั่งช่วยจำจะมีอยู่ในคู่มือเฉพาะ (Data Sheet) ของไมโครโปรเซสเซอร์เบอร์นั้นและในคู่มือนั้นก็จะบอกรหัสภาษาเครื่องของแต่ละรหัสคำสั่งช่วยจำด้วย โปรแกรมภาษาแอสเซมบลีที่เขียนขึ้นอาจแปลเป็นภาษาเครื่องโดยการเทียบจากตารางในคู่มือก็ได้ แต่จะไม่สะดวกจึงนิยมใช้โปรแกรมแอสเซมเบลอร์สำหรับการแปลรหัสช่วยจำให้เป็นภาษาเครื่องของไมโครโปรเซสเซอร์ที่ต้องการ

โปรแกรมแอสเซมเบลอร์ 68HC11 นี้เขียนขึ้นด้วยโปรแกรมภาษาซี ซึ่งมีข้อดีเด่นดังนี้คือ

- การแปลเป็นภาษาเครื่องจะมีการทำงานเป็นแบบ Two-pass Assembler ทำให้สะดวกแก่ผู้ใช้ โดยการกำหนดสัญลักษณ์และตัวแปรได้ในโปรแกรมแอสเซมบลี

- มีคำสั่งแบบ Directive Command มาก คำสั่ง Directive เป็นคำสั่งที่ใช้ควบคุมการทำงานของแอสเซมเบลอร์ ช่วยในการเขียนโปรแกรมทำได้สะดวก

เมื่อแอสเซมเบลอร์ทำการแปลภาษาแอสเซมบลีเป็นภาษาเครื่องแล้วจะสามารถนำเอาไปทดสอบหรือใช้งานได้หลายวิธีเช่น

1. นำเอารหัสภาษาเครื่องที่อยู่ในรูปของเลขฐานสองหรือฐานสิบหกไปป้อนยังคอมพิวเตอร์แบบแผ่นพิมพ์เดี่ยวของไมโครโพรเซสเซอร์เบอร์นั้นผ่านทางแป้นพิมพ์ จากนั้นสั่งให้คอมพิวเตอร์ทำงานตามโปรแกรมที่เขียนขึ้น

2. นำเอารหัสภาษาเครื่องไปป้อนเข้าใน EPROM โดยใช้เครื่องโปรแกรม EPROM แล้วเอา EPROM ไปต่อกับไมโครโปรเซสเซอร์ที่ต้องการ จะทำให้ไมโครโปรเซสเซอร์ทำงานตามลำดับขั้นที่โปรแกรมไว้ใน EPROM

3. ใช้โปรแกรมอีมูเลเตอร์ (Software Emulator) อ่านชุดคำสั่งภาษาเครื่องเข้าไปทดสอบการทำงานของโปรแกรม โปรแกรมอีมูเลเตอร์เป็นโปรแกรมที่ทำงานอยู่บนคอมพิวเตอร์เช่น IBM PC ที่มีเอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ภาษาเครื่องต่างจากชุดคำสั่งที่เขียนขึ้น โปรแกรมมีอิมูเลเตอร์จะสามารถจำลองการทำงานของแต่ละชุดคำสั่ง แล้วแสดงผลการเปลี่ยนแปลงในรีจิสเตอร์หรือหน่วยความจำออกทางจอภาพ

4. ใช้ฮาร์ดแวร์อิมูเลเตอร์ (Hardware Emulator) เป็นวงจรที่ต่อเข้ากับคอมพิวเตอร์ชนิดหนึ่งที่มีภาษาเครื่องต่างจากชุดคำสั่งของไมโครโปรเซสเซอร์ที่ต้องการทดสอบ แต่ส่วนฮาร์ดแวร์อิมูเลเตอร์จะทำงานสร้างสัญญาณต่าง ๆ เหมือนกับสัญญาณจากไมโครโปรเซสเซอร์ที่ต้องการ

การใช้วิธีใดในการตรวจสอบการทำงานของโปรแกรมขึ้นอยู่กับผู้ใช้ที่จะเลือกได้ตามต้องการของผู้ใช้เอง

1.2 วัตถุประสงค์และขอบเขตของโครงการ

เนื่องด้วยการใช้งานไมโครคอนโทรลเลอร์ตระกูล 68HC11 มีการใช้งานอย่างกว้างขวางมากยิ่งขึ้นในปัจจุบัน แต่ยังคงขาดอุปกรณ์ทางด้านซอฟต์แวร์ (Software Devices) ที่ช่วยในการพัฒนาทางด้านโปรแกรมอยู่มาก ดังนั้นโครงการนี้จึงจัดทำขึ้นเพื่อเอื้ออำนวยความประโยชน์แก่ผู้ใช้งานไมโครคอนโทรลเลอร์โมโตโรล่าเบอร์ 68HC11 โดยโครงการนี้จะพูดถึงทางด้านซอฟต์แวร์และการใช้งานโปรแกรมภาษาแอสเซมบลีของเฉพาะไมโครคอนโทรลเลอร์โมโตโรล่าเบอร์ 68HC11 ผู้เขียนโปรแกรมภาษาแอสเซมบลีของไมโครคอนโทรลเลอร์เบอร์ 68HC11 นี้ ไม่จำเป็นที่จะต้องนำไปรันโปรแกรมบนตัวไมโครคอนโทรลเลอร์เบอร์ 68HC11 เพียงแต่ใช้โปรแกรมแอสเซมบลีนี้ เพื่อตรวจสอบการทำงานของโปรแกรมภาษาแอสเซมบลีว่าถูกต้องหรือไม่ ก่อนที่จะนำไปใช้งานต่อไป เช่น นำเอารหัสภาษาเครื่องไปป้อนเข้าไปใน EPROM โดยใช้เครื่องโปรแกรม EPROM แล้วเอา EPROM ไปต่อกับไมโครโปรเซสเซอร์ที่ต้องการ จะทำให้ไมโครโปรเซสเซอร์ทำงานตามลำดับขั้นที่โปรแกรมไว้ใน EPROM เป็นต้น

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทที่ 2 ทฤษฎีและหลักการ

2. ทฤษฎีและหลักการ

2.1 โปรแกรมภาษาแอสเซมบลีและภาษาต่างๆ

เมื่อชิพไมโครคอนโทรลเลอร์ ถูกสร้างขึ้นในโรงงานสารกึ่งตัวนำ ซึ่งอยู่ในรูปของแผ่นซิลิคอนที่ถูกโด๊ป (Dope) ให้เป็นทรานซิสเตอร์ และส่วนประกอบอื่น ๆ ซึ่งมันเป็นฮาร์ดแวร์ (Hardware) ในส่วนของซอฟต์แวร์ (Software) ซึ่งเป็นส่วนประกอบที่ไม่สามารถมองเห็นของไมโครคอนโทรลเลอร์เราเรียกว่า ซอฟต์แวร์ (Software) คือสิ่งที่ใช้บอกว่าไมโครคอนโทรลเลอร์ต้องทำอะไรบ้าง เมื่อคุณต้องเขียนชุดคำสั่งเพื่อใช้ควบคุมการทำงานสักอย่างหนึ่งเราเรียกการทำการเขียนโปรแกรม ตัวโปรแกรมก็คือชุดของคำสั่งที่ถูกเขียนขึ้นเพื่อใช้ทำงานเฉพาะสักอย่างหนึ่ง เปรียบเทียบหนังสืออย่างหนึ่งรูปแบบตัวอักษรและกระดาษที่ทำให้เกิดเป็นรูปเล่มคือส่วนฮาร์ดแวร์ของหนังสือส่วนเนื้อหาที่อยู่ในหนังสือก็คือ Software

ไมโครคอนโทรลเลอร์ไม่สามารถเข้าใจในภาษามนุษย์ได้ แต่มันเข้าใจภาษาเครื่อง (Machine Language) โดยเราใช้ภาษาโปรแกรม (Programming Language) ดังนั้นเราต้องแปลภาษาโปรแกรมเป็นภาษาเครื่องเพื่อสร้างเป็นชุดคำสั่งให้ไมโครคอนโทรลเลอร์ทำงานได้

CPU แต่ละชนิดจะมีชุดคำสั่งเป็นของตนเอง โดยมันจะจำชุดคำสั่งเหล่านั้นได้และ Executes คำว่า Executes หมายถึงการที่ CPU นำเอาชุดคำสั่งประมวลผล โดยชุดคำสั่งก็คือเลขฐานสองที่มีรูปแบบพิเศษ จากที่กล่าวมาว่า CPU แต่ละชนิดจะมีภาษาเครื่องของตัวเองมันเอง (Machine Language) เช่น ไมโครคอนโทรลเลอร์ 68HC11 ก็จะไม่สามารถรันโปรแกรมที่เขียนด้วยภาษาของไมโครคอนโทรลเลอร์ 8051 ได้

การที่จะยกตัวอย่างชุดคำสั่งภาษาเครื่องได้เราต้องรู้เกี่ยวกับไมโครคอนโทรลเลอร์นั้น ทุกไมโครคอนโทรลเลอร์จะมีรีจิสเตอร์อยู่ภายในสำหรับ 68HC11 จะมีรีจิสเตอร์ตัวหนึ่งที่เรียกว่าแอดคิวมูลเตอร์ เอ (Accumulator A) เราจะเรียกมันว่า ACCA ยกตัวอย่างชุดคำสั่งภาษาเครื่องดังนี้

%10000110

%01011010

ความหมายของชุดคำสั่งนี้ก็คือ "ใส่เลข \$5A ลงใน ACCA" โดยเลขฐานสองตัวแรกก็คือคำสั่ง LOAD ACCA ส่วนเลขฐานสองตัวที่สองก็คือ ข้อมูลที่จะใส่ลงใน ACCA เราจะตัวนำหน้าตัวเลขด้วยเครื่องหมาย % สำหรับเลขฐานสอง และ \$ สำหรับเลขฐานสิบหก

โดยทั่วไปแล้วคนส่วนใหญ่จะไม่เขียนโปรแกรมโดยใช้ภาษาเครื่อง แต่บางครั้งอาจจำเป็นต้องเขียนด้วยภาษาเครื่อง ซึ่งผู้ที่จะเข้าใจเลขฐานสองโดยสามารถใช้เลขฐานสิบหกแทนได้ เลขฐานสิบหกไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งยังมีเทคนิคแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

จะอ่านง่ายกว่าและหน้ากระดาษจะไม่ต้องมีแต่เลข 0 และ 1 เต็มหน้ากระดาษ ดังนั้นชุดคำสั่งภาษาเครื่องจึงเปลี่ยนมาใช้แบบเลขฐานสิบหกดังนี้

\$86

\$5A

โปรเซสเซอร์แบบ 8 บิต มักจะใช้ชุดคำสั่งที่มีส่วนของโค้ด (Code) ขนาด 1 ไบต์ โดยรวมแล้วตัวชุดคำสั่งจะใช้ขนาด 2 ไบต์ โดยไบต์แรกเรียกว่า Op-code ซึ่ง Op-code จะบอกว่าชุดคำสั่งนั้นใช้ทำอะไร ถ้า Op-code มีขนาด 8 บิต จะมี Op-code ได้ 256 คำสั่ง ใน 68HC11 มีชุดคำสั่งที่ใช้ Op-code ขนาด 1 ไบต์ จำนวน 236 คำสั่ง ไบต์ที่สองเรียกว่า Operand ซึ่ง Operand ก็คือข้อมูลที่ชุดคำสั่งเอาไปใช้ มีบางคำสั่งที่มีแต่ Op-code ไม่มี Operand หรือบางคำสั่งอาจจะมี Operand 1, 2 หรือ 3 ไบต์

ภาษาแอสเซมบลีจะมีรูปแบบเป็น Mnemonic ของภาษาเครื่องและแต่ละ Op-code จะถูกแทนด้วยข้อความสั้น ๆ ที่เรียกว่า Mnemonic ดังนั้นชุดคำสั่งที่กล่าวมาข้างต้นจะเขียนอยู่ในรูปภาษาแอสเซมบลีได้ดังนี้

LDA #5A

โดยชุดคำสั่งนี้จะถูกแปลว่า LOAD ACCA ด้วยตัวเลข \$5A

ในการใช้ภาษาแอสเซมบลี เราจะเขียนโปรแกรมโดยใช้ภาษาแอสเซมบลี จากนั้นจะใช้โปรแกรมที่เรียกว่า Assembler แปลงภาษาแอสเซมบลีที่เขียนไว้ให้เป็นภาษาเครื่อง ภาษาแอสเซมบลีหรือ Mnemonic นี้เรียกว่า Source Code

ภาษาแอสเซมบลีมีข้อดีหลายอย่าง แต่สำหรับข้อเสีย นั้น โดยแต่ละซีพียูมีภาษาแอสเซมบลีโดยเฉพาะ ดังนั้นคุณจะต้องใช้ภาษาแอสเซมบลีต่างกันสำหรับซีพียูต่างชนิดกัน และจะต้องมีความรู้เกี่ยวกับซีพียูชนิดนั้นพอสมควร อีกอย่างหนึ่งคือภาษาแอสเซมบลียากสำหรับคนทั่วไปแต่ก็มีอีกหลายคนที่ชอบเขียนโปรแกรมด้วยภาษาแอสเซมบลี

ภาษาแอสเซมบลีไม่ค่อยสะดวก เพราะที่ใช้ได้กับซีพียูชนิดใดชนิดหนึ่งเท่านั้น แต่ภาษา High level จะใช้ได้กับหลายชนิด ภาษา High Level จะต้องมีการแปลงเป็นภาษาเครื่องเช่นเดียวกัน แต่ข้อแตกต่างไม่ได้อยู่ที่การแปลงตัว Source Code เพราะว่าภาษา High Level ใกล้เคียงกับภาษามากกว่าภาษาแอสเซมบลี ภาษา High Level เช่นภาษา Basic, Pascal, Fortran, Ada, Cobol และ C สำหรับไมโครคอนโทรลเลอร์ C จะใช้มากที่สุด

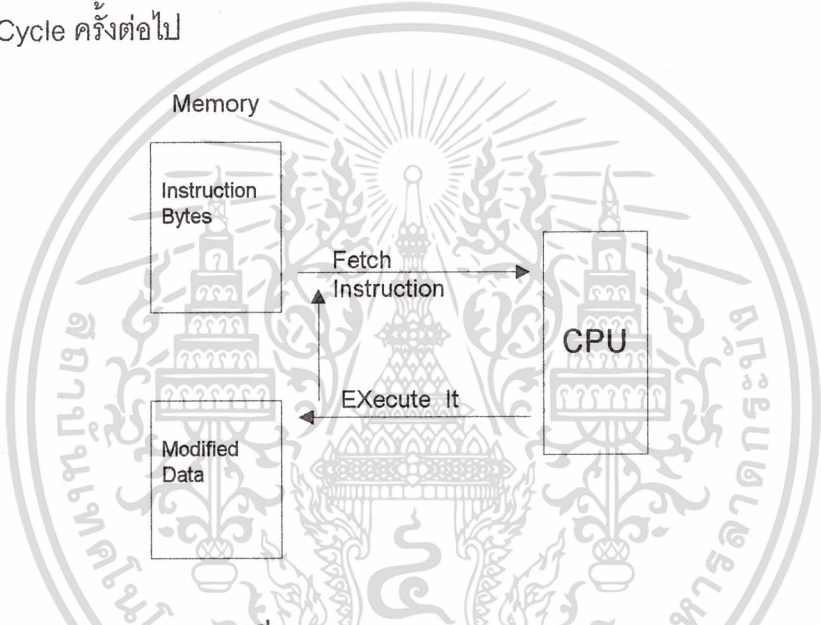
2.2 Source Code, Object Code และ Assembler

ในส่วนนี้จะเกี่ยวกับ การปฏิบัติงานในการเขียนโปรแกรมภาษาแอสเซมบลี ซึ่งจะรวมทั้ง Source Code และ Machine Code ในการทดลองโปรแกรมและแสดงการใช้ชุดโครงสร้างของไมโครคอนโทรลเลอร์และการส่ง Process และการ Execute ของโครงสร้างซีพียู โดยปกติแล้วโปรแกรมไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

แอสเซมบลีมีประสิทธิภาพมากกว่าภาษา High Level แต่อย่างไรก็ดีประสิทธิภาพของภาษา High Level ได้ถูกแก้ไขแล้ว และ C นั้นมีประสิทธิภาพดี ประสิทธิภาพนี้จะอ้างถึงโครงสร้างของเครื่องมากที่ ต้องการในโปรแกรม และในการเริ่มต้นทำงาน จะใช้หน่วยความจำน้อยเพราะว่าจะเกิดการใช้งานได้เร็วขึ้น

2.2.1 ภาษาเครื่อง (Machine Language)

โครงสร้างเครื่องของซีพียู การ Execute จากการกระทำของ Fetch/Execute Cycle ดังรูปที่ 2.1 จะแสดง Fetch/Execute Cycle ซีพียูทำการ Fetch Op-code Byte จากหน่วยความจำแบบ Decode จะสมมุติว่าได้ทำไปแล้ว ดังนั้นมันก็จะถูก Execute โครงสร้าง เมื่อพิจารณาโครงสร้างหรือการขยายหน่วยความจำหรือ I/O ภายหลังจากโครงสร้างเสร็จสมบูรณ์แล้ว Cycle ก็จะกลับมาเหมือนเดิมเพื่อที่จะทำการ Cycle ครั้งต่อไป



รูปที่ 2.1 Fetch/Execute Cycle

จะสามารถอธิบายภาษาเครื่องที่ใช้ Op-code สำหรับ 8 บิต ของซีพียู พวกนี้คือ 1 Byte Op-code จะอธิบายได้ว่า 68HC11 ใช้ 2 Byte Op-code ตามเหตุผลของมัน เริ่มต้นอย่างงานไมโครโพรเซสเซอร์ 6800 และไมโครโพรเซสเซอร์ 6801 ใช้ 1 Byte Op-code เท่านั้น ซึ่งไมโครโพรเซสเซอร์ 68HC11 เราจึงต้องมีการแก้ไขโครงสร้างมากขึ้น อย่างไรก็ตามผู้ใช้งานยังต้องการใช้โปรแกรม 6800 ตัวเก่าใช้งานใน 68HC11 การเพิ่มขึ้นของตัวเลขของ Op-code มากกว่า 256 ไบต์

2.2.2 ภาษาแอสเซมบลี (Assembly Language)

แต่ละชนิดของโปรแกรมภาษาแอสเซมบลีใช้ Text Editor และ Word Processor แต่ไม่ว่าจะใช้อะไรก็จะเรียกว่า Source Code เมื่อใช้โปรแกรมการส่งจะเรียกว่าแอสเซมเบลอร์ มันจะส่ง Source Code ไปยังที่ใหม่ในรูปแบบ Object เมื่อใช้โปรแกรมอีกครั้งเรียกว่า Linker ซึ่งผลิตรหัสเลขฐานสิบหก สามารถโหลดเข้าไปในหน่วยความจำของไมโครคอนโทรลเลอร์

สำหรับไมโครคอนโทรลเลอร์จะใช้งานโปรแกรม Assembler และ Linker บ่อย ๆ บนคอมพิวเตอร์ไม่ใช่บนตัวไมโครคอนโทรลเลอร์เอง โปรแกรมจะผลิตรหัสของเครื่องที่ไมโครคอนโทรลเลอร์สามารถ Execute ดังนั้นการใช้ถ้อยคำสามารถปะปนกันได้การส่งแบบ Assembler ภาษาแอสเซมบลีจะกลายเป็น Object code และสามารถกลับเป็น Machine code ซึ่งแอสเซมบลี ขั้นตอนของการส่งต่าง ๆ เพราะเหตุใด Assembler ไม่ผลิตภาษาเครื่องโดยตรง เหตุใดเราจึงต้องใช้ Linker เหตุผลเพราะว่าการใช้งานแต่ละชนิดต้องการใช้โปรแกรมที่ใหญ่มาก ทำให้ต้องใช้เวลานานในการพัฒนาการเขียน Source code ในส่วนที่เล็กนั้นจะกระทำในส่วนที่สำคัญของการใช้ขั้นสุดท้าย บ่อยครั้งบางส่วนต้องการแก้ไข และพัฒนาซึ่งจะต้องทำการแก้ไขส่วนของ Object Code ตามลำดับ การ Linker นั้นประกอบกันระหว่างส่วนของ Object Code กับการผลิตของโปรแกรมภาษาเครื่อง

2.2.3 ตัวอย่าง (Example)

ทำความเข้าใจเกี่ยวกับภาษาแอสเซมบลี เมื่อเราดูตัวอย่างเกี่ยวกับรูปแบบไม่ว่าโปรแกรมกำลังทำอะไรอยู่ เราอาจจะละเลยบางอย่างของตัวอย่างไป

; Listing 2.1

```
;This is a demo program to introduce the format of an assembly language program for the
;68HC11. It reads the input of the coolant temperature sensor of Figure 1.1 and ;subtracts an
;offset ( a fixed number) from it to convert it to degrees Celsius. It then ;sends this result to the
;dashboard display for the driver.
```

```
LDAA COOLANT_TEMP ;get coolant temperature
SUBA #CT_OFFSET ;convert to Celsius
STAA DISPLAY ;display it
```

จากสามตัวอย่างนี้แสดงการใช้ Mnemonic รหัสสัญลักษณ์ และข้อสังเกต ส่วนออฟโค้ดคือ LDAA; SUBA; STAA ส่วนสัญลักษณ์ คือ ส่วน Operand CT_OFFSET, COOLANT_TEMP และ DISPLAY ซึ่งอ้างถึงเลขฐานสิบหกแม้ว่าสัญลักษณ์จะเหมือนกับ Word ซึ่งอาจจะใช้ Word เพื่อให้เข้าใจความหมายอย่างละเอียด เช่น สัญลักษณ์คำว่า CAT และ DOG แม้ว่าเป็นสัญลักษณ์ที่สมบูร์ก แต่ไม่ปรากฏความหมายจากการอ่านของโปรแกรม แน่นนอน Word อาจแทนได้แต่ไม่สามารถใช้แทน label จากตัวอย่างไม่สามารถใช้ LDAA แทน Label เพราะ Assembler รู้จักว่าเป็นชุดคำสั่ง ข้อสังเกตของลักษณะของตัวอย่างทั้งสาม แต่ละข้อสังเกตจะเริ่มต้นจาก เซมิโคลอน (;) ซึ่งจะบอก Assembler อาจจะละเลยทั้งที่ทำตามนั้น แต่จะไม่สามารถแทนใน Machine code ได้ แม้ว่า CPU จะไม่ต้องการข้อสังเกตแต่ส่วนมากโดยทั่วไปแล้วต้องการมันเพื่อความเข้าใจในโปรแกรม

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้เพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

; Listing 2.2

; Illustrate Listing 2.1 without labels and with fewer

; comments

```
LDAA    $1031    ; load ACCA with contents of address $1031
SUBA    #$40     ; and subtract 64, hex 40
STAA    $1004    ; store result in address $1004
```

เคลื่อนย้ายข้อสังเกตและเครื่องหมาย \$ และจะได้รูปแบบที่ใช้ได้ใน Line Assembler

```
LDAA 1031
```

```
SUBA #40
```

```
STAA 1004
```

ใน Line Assembler จะสมมุติว่าเลขทั้งหมดคือฐานสิบหก

2.3 การใช้ภาษา High-level

2.3.1 ลักษณะทั่วไป

ซอฟต์แวร์ทางด้านวิศวกรรมได้ออกแบบแก้ไขการใช้ฐานข้อมูล ระบบการทำงาน การใช้กราฟฟิกภาษาแปลกปลอมและอื่น ๆ อีกมาก นักออกแบบซอฟต์แวร์บ่อยครั้ง เขียนโปรแกรมสำหรับการใช้งานในภาษาระดับสูงใน Line Assembler ภาษาแอสเซมบลีมีความแตกต่างในการใช้ ผู้คนสมัยก่อนเริ่มแรกจะคอยใช้ภาษาแอสเซมบลี การสำหรับการใช้ที่เกี่ยวข้องโดยตรงกับฮาร์ดแวร์ การควบคุม I/O รูปแบบของสัญญาณและการกำเนิดภาพ CRT อย่างไรก็ตามบุคคลส่วนใหญ่ใช้ภาษาระดับสูงสำหรับการใช้ในเรื่องนี้ ในหลายแบบคนแก้ไขจะใช้ทั้งคู่ หญิงหรือชายอาจจะเขียนส่วนของโปรแกรมในภาษาระดับสูงและเขียนส่วนที่สำคัญที่ทำให้การทำงานเร็วมากในแอสเซมบลี

จากคำกล่าวอ้าง C เป็นภาษาที่นิยมใช้รูปแบบซอฟต์แวร์ ไมโครคอนโทรลเลอร์ยังจำซีพียูที่ต้องใช้ภาษาเครื่องทำงานอยู่เสมอ อาจจะใช้ภาษาซีหรือภาษาแอสเซมบลีผลิตภาษาเครื่อง ทำไม C เป็นที่นิยมใช้ขั้นต้นโดยตรง I/O ซึ่งสำคัญมากสำหรับการใช้ไมโครคอนโทรลเลอร์

ภาษาระดับสูง คือ การรวบรวมภาษาบางส่วนในการแปลความหมาย ในการรวบรวมภาษา Compiler จะทำการส่ง Source code ไปยัง Object code มันจะถูกส่งเข้ารหัสโดยที่ Object code จะถูกเชื่อมอยู่กับ Object module อื่น ๆ จากรหัสเครื่อง ในทำนองเดียวกันนี้จะเหมือนกับการทำงานของแอสเซมเบลอร์ ที่ใช้สำหรับแปลความหมายของภาษา การแปลความหมายจะส่ง Source code และเมื่อมันปฏิบัติงานจะไม่มีการเก็บ Object code

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

การรวบรวมภาษาให้เกิดการทำงานเร็วที่สุด เพราะว่าสามารถปฏิบัติงานซ้ำอีกครั้งภายหลังจากการส่ง 1 ครั้ง อย่างไรก็ตามถ้ามีการเปลี่ยนโปรแกรมจะต้องทำการทดสอบการปฏิบัติของการเปลี่ยนแปลงเสียก่อนเพื่อให้มีการใช้เรียบบ่อยที่ปรากฏชัดปราศจากการกระทำทั้งหมดของขั้นตอนนี้ เพราะว่ามันอาจจะถูกพัฒนามาก่อนแล้วให้เป็นขั้นตอนอัตโนมัติ

การแปลความหมายต้องทดสอบการเปลี่ยนแปลงอย่างรวดเร็ว อย่างไรก็ตามถ้าโปรแกรมทำงานช้ามากอาจจะเกิดจากการส่งแต่ละช่วงเวลาทำงานของโปรแกรม การปฏิบัติกับภาษาซีในส่วนที่ยังเหลืออยู่ในส่วนนี้ หัวข้อที่สำคัญมากจะถูกใช้ในภาษาระดับสูงอื่น ๆ โดยมีขั้นตอนหลาย ๆ ขั้นตอนที่จะผลิตการปฏิบัติงานของรหัสเครื่องที่ใช้กับภาษาซี ลำดับแรกออกแบบโปรแกรม เว้นบางอย่างที่ออกแบบเรียบบ่อยแล้ว ดังนั้นการเขียน Source code ที่ใช้กับภาษาซีตามกฎการจัดเรียงโปรแกรมทำการรวบรวมโปรแกรมที่ทำให้เกิด Object code เชื่อม Object code โดยทั่วไปอาจมีการเชื่อม Object code กับ Module อื่น ๆ เก็บในส่วนที่ใช้ของภาษาซี โดย Object code ที่เก็บไว้ เครื่องใช้มาตรฐานคือ เครื่องพิมพ์ (O/P); แป้นพิมพ์ (I/P) และฟังก์ชันตรีโกณมิติ รหัสของท่านจะต้องการใช้เท่านี้ ภายหลังจากการเชื่อมต่อแล้วจะสามารถทำงานและทดสอบโปรแกรมใช้กับ Debugger โดยที่ Debugger สามารถแสดงโปรแกรมที่เปลี่ยนแปลงและอนุญาตให้สามารถควบคุมการทำงานของโปรแกรม

2.3.2 ภาษาซีสำหรับไมโครคอนโทรลเลอร์ (C Language for Microcontroller)

ก่อนที่จะออกแบบในส่วนนี้จะต้องมีความรู้ทางด้านภาษาซีมาก่อนแต่ถ้าหากไม่ได้ศึกษามาก่อนท่านสามารถอ่านส่วนที่ทำการออกแบบไว้ก่อนแล้ว แต่จะไม่สอนในการเรียนการออกแบบ C จะต้องอ้างอิงกับหนังสือจำนวนมากบนโปรแกรม

การอธิบายส่วนต่าง ๆ ของโปรแกรม C ใช้ใน Listing 2.3

/* Listing 2.3

An excerpt from a C program. Heading information and variable declarations not shown*/

time ()

/* function time() increments sec, min, hour based on the 24-hour clock format */

```
{
sec += 1;
if ( sec >= 60)
    {sec = 0;
    min += 1;
    if ( min >= 60)
        {min = 0;
```

hour += 1;เอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ if (hour >= 24)สิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

{hour = 0;
}
}
}

```

จาก Listing 2.3 คือส่วนของโปรแกรมที่ทำงานบอกเวลา นาฬิกา 24 ชั่วโมง ท่านอาจจะไม่คุ้นเคยกับการจัดเรียงรูปแบบของภาษาซีเบื้องต้น ถ้าชอบสิ่งนี้ ทุก ๆ วินาทีชุดคำสั่งจะเกี่ยวกับเวลาที่ใช้ปฏิบัติงาน ตัวเลขของวินาทีจะเพิ่มขึ้นทีละ 1 นับเพิ่มขึ้นจนถึงเลข 60 แล้วจะนับ 0 อีกครั้งแล้วตัวเลขนาฬิกาจะเพิ่มขึ้นมา 1 ซึ่งจะเกิดขึ้นทุก ๆ 60 วินาที เมื่อตัวเลขนาฬิกา นับจนถึง 60 แล้ว จะเริ่มนับ 0 ใหม่ (วนรอบใหม่) และตัวเลขชั่วโมงจะนับเพิ่มขึ้นมา 1 จะทำซ้ำจนกระทั่งตัวเลขของชั่วโมงนับเพิ่มถึง 24 แล้วก็จะเริ่มต้นใหม่ที่เลข 0 ซึ่งโปรแกรมก็จะทำงานซ้ำๆ อย่างนี้ไปเรื่อย ๆ

โปรแกรมนี้จะมี ตัวแปล 3 ตัวแปล คือ วินาที นาทีและชั่วโมงตามลำดับ เราอาจจะเรียกเป็นตัวแปลอะไรก็ได้ เช่น A B และ C ก็ได้ อย่างไรก็ตาม จะไม่ปรากฏชัดให้เห็นว่าโปรแกรมเป็นอะไรอีกด้วย อัลกอริทึมแสดงชนิดของชุดคำสั่งของโปรแกรมคอมพิวเตอร์ ถ้าสภาวะถูกต้องมันจะทำสิ่งนี้ หรือถ้ามีการผิดพลาดเกิดขึ้นจะทำสิ่งนั้น โปรแกรม C ที่สมบูรณ์ต้องการหัวข้อในการกำหนดตัวแปรและจะสามารถบอกได้ว่าโปรแกรม กำลังทำอะไรอยู่และอาจจะมี การแสดงส่วนของ Source code เท่านั้น ในคำสั่งนั้นเราให้มันคิดภายหลังจากที่เขียน Source code ของ C ถ้าหากใช้งานผ่าน Compiler จะช่วยให้แปรเป็นภาษาเครื่อง โปรแกรมก็จะทำงานตามจุดมุ่งหมายของขบวนการ ในส่วนจุดมุ่งหมายของ 68HC11 นี้ต้องการทำงานภายใต้ MS-Dos (หรือ UNIX)

2.4 การทำงานของ CPU (Operation of The Central Processing Unit, CPU))

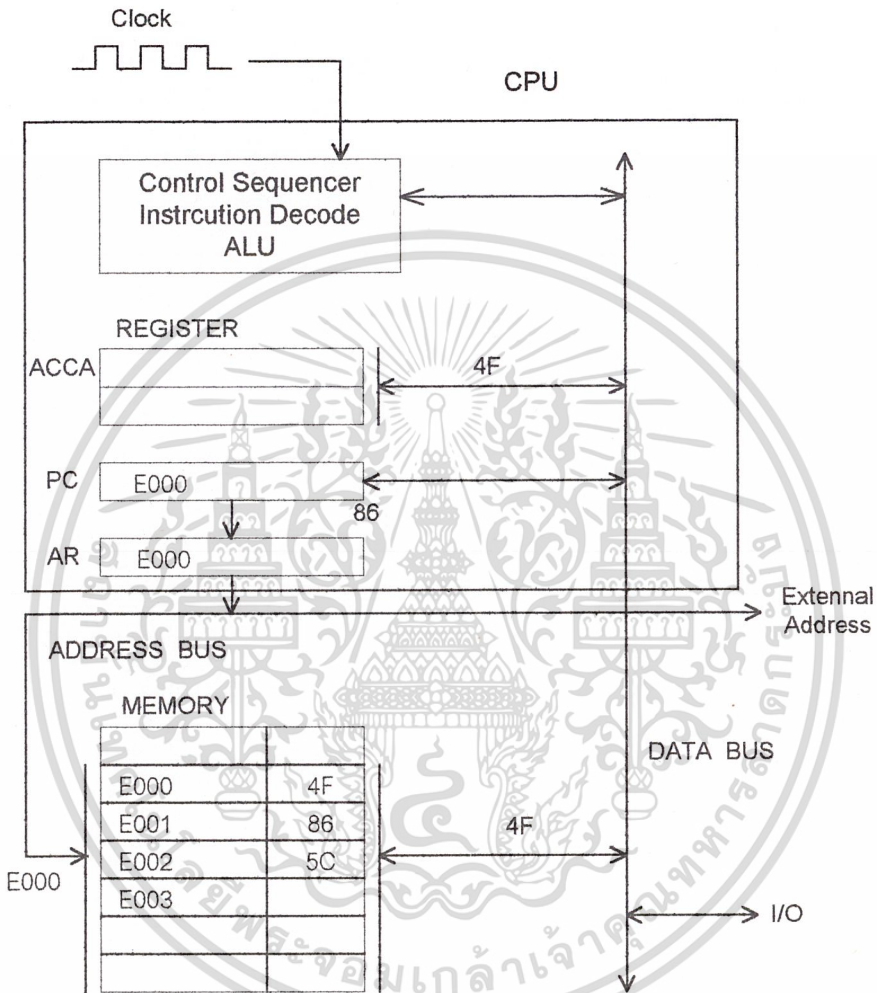
ในขณะนี้เราจะพิจารณาหน่วยประมวลผลกลาง (CPU) โดยวิธีในปฏิบัติในชุดคำสั่ง ซีพียูจะไปตามชุดคำสั่งโดยการกระทำ (กระตุ้น) ที่แน่นอนของวงจรลอจิกและส่งข้อมูลผ่านบัสภายใน ลำดับการกระตุ้น เป็นการควบคุมจากชุดคำสั่งที่เก็บไว้ภายในตามลำดับการควบคุมของซีพียู โปรแกรมนี้จะเรียกว่า ไมโครโปรแกรม (Microprogram) โดยทั่วไปแล้วการออกแบบชิปจะเขียนไมโครโปรแกรมไว้เท่านั้น จะไม่นำเอาไมโครโปรแกรมมาปะปนกับภาษาเครื่อง ไมโครโปรแกรมจะบอกว่าซีพียูมีการปฏิบัติอย่างไร ในชุดคำสั่งภาษาเครื่อง

ในหัวข้อที่ 2.2 จะพูดถึงเกี่ยวกับรอบการทำงานของ Fetch/Execute ดังรูปที่ 2.1 ส่วนในรูปที่ 2.2 จนถึงรูปที่ 2.5 จะแสดงให้เห็นว่าซีพียูมีการปฏิบัติงานอย่างไร ซีพียูหลาย ๆ ตัวเกิดขึ้นในเวลาเดียวกัน หมายถึงการส่งผ่านตามบัสต่าง ๆ และรีจิสเตอร์โดยมีการปรับปรุงให้ทันตามรอบของสัญญาณนาฬิกา สัญญาณนาฬิกาเป็นสัญญาณคลื่นสี่เหลี่ยม มีความถี่สูงกว่า 1 เมกะเฮิร์ต (MHz) ในส่วนนี้จะแสดงชุดคำสั่งของเครื่อง 2 ส่วนคือ \$4F มีขนาด 1 ไบต์ และ \$86, \$5C มีขนาด 2 ไบต์ โดยทั่วไป

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

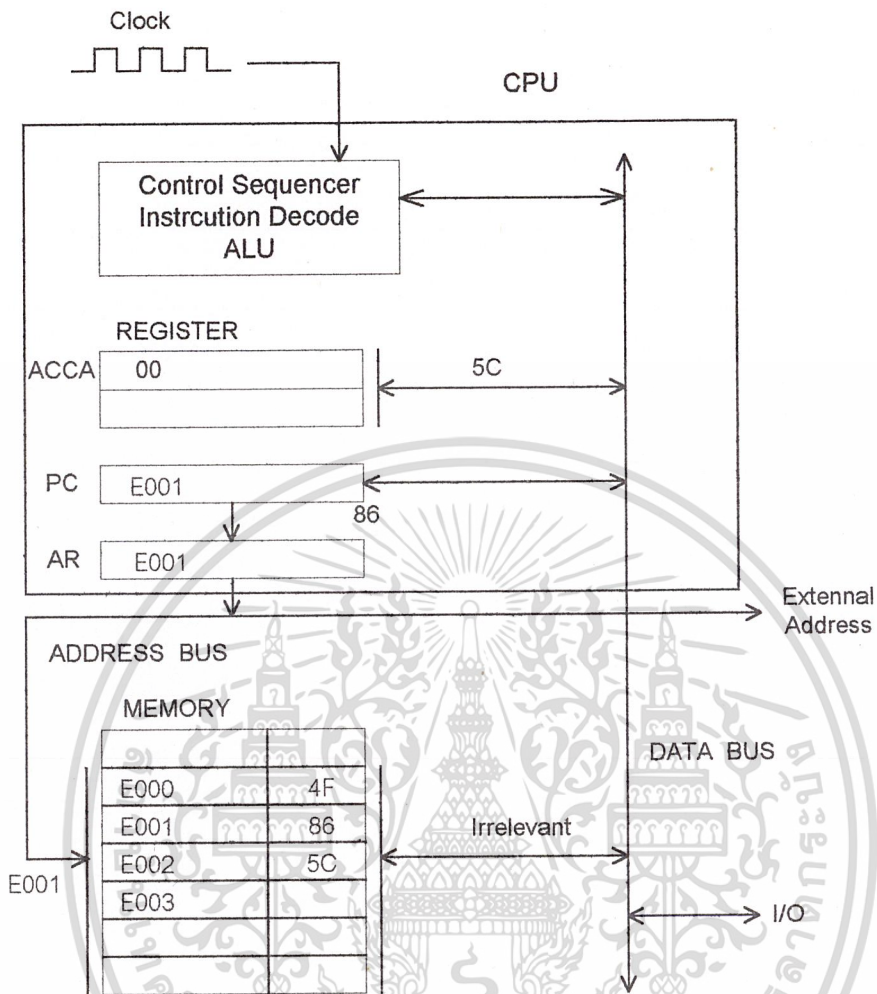
Fetch/Execute อาจจะต้องการรอบของนาฬิกาจำนวนมากโดยจะขึ้นอยู่กับโครงสร้าง ชุดคำสั่งใน แอสเซมบลีเป็นดังนี้

CLRA ;เป็นการเคลียร์ใน ACCA ที่ \$00
 LDAA #\$5C ;ทำการโหลด ACCA ด้วย \$5C



รูปที่ 2.2 การทำงานของ CPU ชุดคำสั่งแรกเป็นการ Fetching (CLRA); AR คือ แอดเดรสของ Register

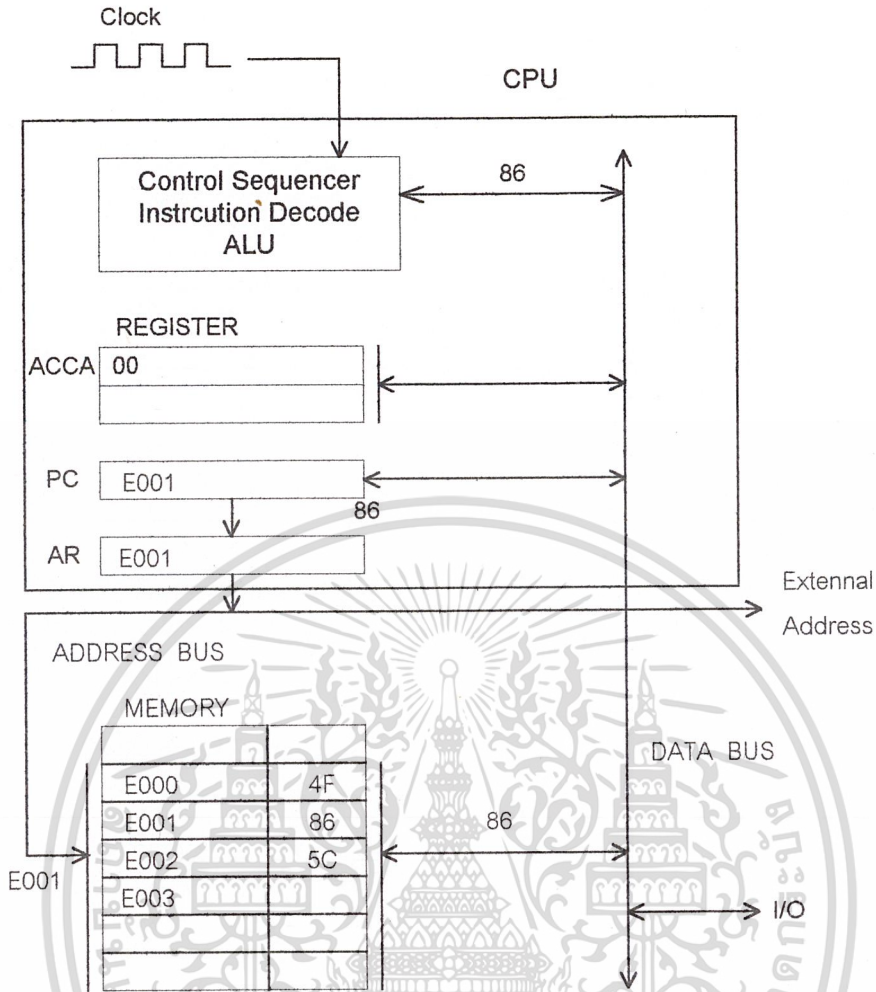
จะอธิบายรูปที่ 2.3 เป็นการปฏิบัติงานของโครงสร้างโดยการเพิ่มจำนวนรอบของนาฬิกา แต่มัน จะไม่ต้องข้อมูลต่าง ๆ จากหน่วยความจำ เพราะฉะนั้น PC จะไม่เพิ่มค่าขึ้นและหน่วยความจำนั้นจะไม่ ถูกเลือก สิ่งนี้จะสามารถบอกได้ว่าทำไมบิตข้อมูลไม่สัมพันธ์กับข้อมูล จะสามารถอธิบายตามหลักของ ฟิสิกส์ บิตที่มึการทำงานเมื่อมีการปฏิบัติงานกับอุปกรณ์ (Hardware) มีลำดับควบคุมเป็นสาเหตุที่ เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษานี้เท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า หมดใน ACCA จะถูกทำการรีเซ็ตให้เป็นศูนย์ หลังจากนี้ขงพยุจะพร้อมสำหรับรับชุดคำสั่งต่อไป ไม่วาระณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 2.3 การทำงานของ CPU โคจรสร้างแรกเป็น Execute (CLRA)

ในรูปที่ 2.4 แสดงการได้รับชุดคำสั่งต่อไป ดังนั้นตำแหน่ง PC เริ่มที่ \$E001 จากนั้นซีพียูจะเลือกตำแหน่ง \$E001 ในหน่วยความจำ หน่วยความจำจะทำการตอบรับด้วยการใส่ค่า \$86 ลงในบัสข้อมูล ลำดับการควบคุมการอ่านข้อมูลและกำหนดสิ่งนั้นเป็น LOAD ACCA (LDAA) ซึ่งจะทำให้รู้ว่าข้อมูลไปอยู่ที่ไหนและจะทำให้มีการเพิ่มค่าของ PC ไปอีก 1

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

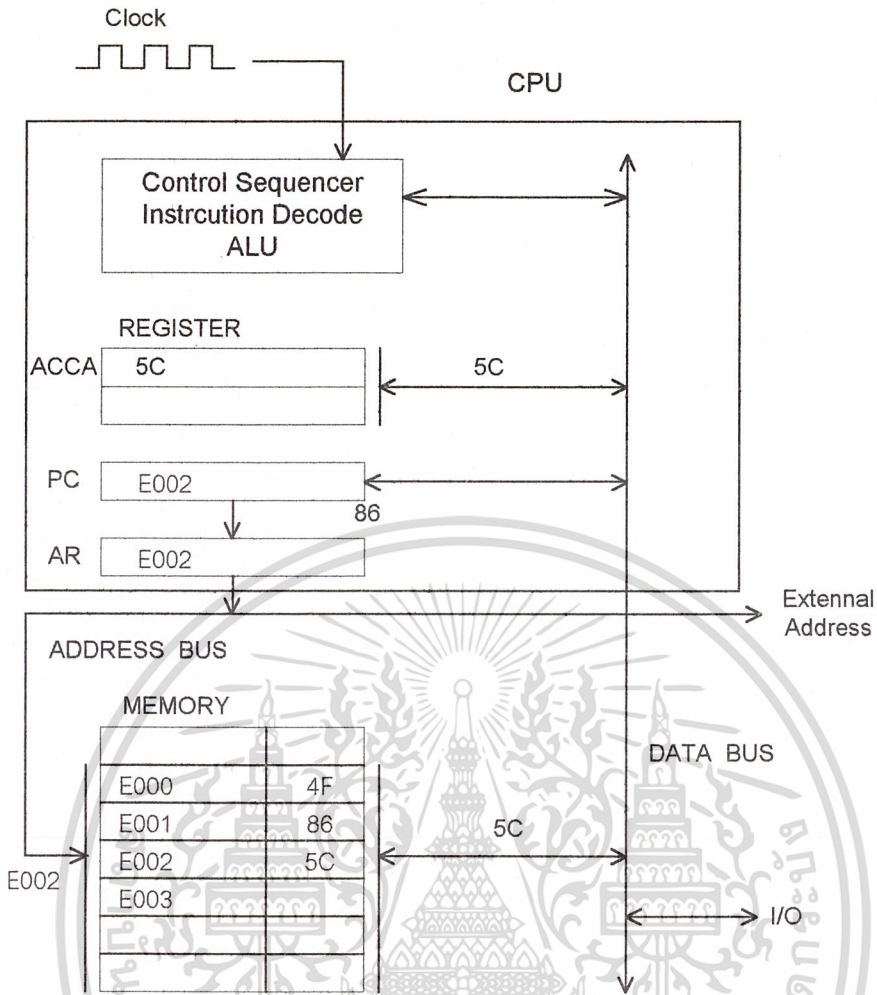


รูปที่ 2.4 การทำงานของ CPU เป็น OpCode ของโครงสร้างที่สองของ Fetching (LDA #)

ส่วนรูปที่ 2.5 แสดงเฟสการทำงานของโครงสร้าง LDA# ดังนั้นทำให้ PC มีการเพิ่มค่าเป็น \$E002 ในระหว่างก่อนหน้ารอบการทำงานนี้ ซีพียูจะรับค่าข้อมูล \$5C เพราะว่าลำดับการควบคุมจะกำหนดว่าสิ่งนั้นว่าเป็นการปฏิบัติของชุดคำสั่ง LDA# โดยจะวางข้อมูล \$5C ลงบน ACCA

68HC11 มาทำความเข้าใจในส่วนต่อไปจะแสดงให้เห็นถึงรีจิสเตอร์ และพิจารณาในเรื่อง Addressing Modes ของซีพียู การที่เราจะเลยหลายละเอียดบางอย่างของฮาร์ดแวร์ที่ครอบคลุมพอสมควร ข้อสรุปและการบันทึกของค่า PC ที่เพิ่มขึ้นภายหลังจาก Clock cycle การบันทึกนี้จะบอกได้ว่าโครงสร้างอาจต้องการ Clock cycle หลายครั้งเมื่อมีการรอบ Fetch/Execute ได้สมบูรณ์ โดยจะขึ้นอยู่กับชนิดของ Addressing Modes ที่ใช้

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 2.5 การทำงานของ CPU ในการ Operand ของชุดคำสั่งที่สองของ Fetching (\$5C) และโครงสร้างของ Executing

2.5 การกำหนดชุดคำสั่งและการ Addressing Modes

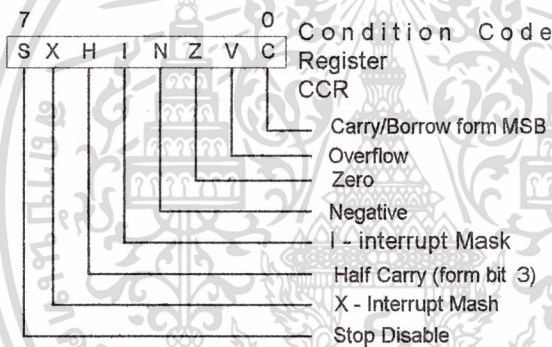
ในรูปที่ 2.6 แสดงรูปแบบการเขียนโปรแกรมของ 68HC11 ซึ่งจะมีลักษณะคล้ายกับรูปที่ 1.2 ใน Data Book รูปแบบการเขียนโปรแกรมแสดงรีจิสเตอร์ในซีพียูที่มีการเพิ่มขึ้นอย่างละเอียดสำหรับผู้ที่จะใช้โปรแกรมต้องทำความเข้าใจกับรูปแบบเสียก่อน โดยมีการอ้างอิงถึงแอดคิวมูลเตอร์ A (ACCA) และโปรแกรมเคาน์เตอร์ (PC) 68HC11 จะมีแอดคิวมูลเตอร์ B (ACCB) อาจจะใช้รีจิสเตอร์คู่เป็น 8 บิต เป็นรีจิสเตอร์เดี่ยว 16 บิตก็ได้จะเรียกว่า แอดคิวมูลเตอร์คู่ D (Double Accumulator D, ACCD) ซึ่งจะมีการควบคุมรีจิสเตอร์มากพอสมควรและยังมีฟังก์ชันอื่น ๆ อีกมากมาย

2.5.1 การจัดชุดคำสั่งที่อ้างอิงถึง (Instruction Ret References)

ข้อมูลที่เห็นต่าง ๆ และตารางนั้นจะแสดงโครงสร้างทั้งหมดเรียกว่า ชุดคำสั่ง โดยอ้างอิงเอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าตามภาคผนวก A (Appendix A) ในการดูโครงสร้างนี้ เมื่อจะดูเกี่ยวกับชุดคำสั่งมักไม่ค่อยได้ผลนักเมื่อไม่วางกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งยังมีเหตุเปลี่ยนแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ต้องการมองแต่ละส่วน ดังนั้นจะต้องทำความเข้าใจการใช้ชุดชุดคำสั่ง ท่านสามารถนำเอาชุดคำสั่งออกมาใช้เมื่อต้องการและรวมถึงสิ่งที่คล้ายคลึงกับ 68HC11 หรือจะใช้ Data Book และข้อมูลที่มีอยู่ใน "Source" ของภาคผนวก D หรืออาจใช้ตาราง 10-1 ของ Data Book บ่อย ๆ โดยจะอ้างอิงถึงตารางชุดคำสั่ง

7	A	7	7	8	0	8 - Bit Accumulators A and B
					0	16 - Bit Accumulator D
15	IX				0	Index Register X
15	IY				0	Index Register Y
15	SP				0	Stack Pointer
15	PC				0	Program Counter



รูปที่ 2.6 โมเดลการโปรแกรมของ 68HC11

ถ้าต้องการคำอธิบายมากกว่าที่หาได้ในชุดคำสั่งรวม โดยอ้างอิงกับภาคผนวก A ของคู่มือ จะมีการอธิบายชุดคำสั่งทั้งหมด

2.5.2 ชนิดของชุดคำสั่ง (Types of Instructions)

จากภาคผนวก A จะแสดงชุดคำสั่งภาษาแอสเซมบลีตามลำดับตัวอักษร เราสามารถลำดับขั้นตอนของชุดคำสั่งได้ดังนี้

- Data handling (ข้อมูลที่ถูกเก็บไว้)
- Arithmetic (ตัวเลขทางคณิตศาสตร์)
- Logic (ลอจิก)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่ Data test สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Jump and branch

Condition code (การวางเงื่อนไขของรหัส)

2.5.3 Addressing Modes

ดูที่ชุดคำสั่งรวม ท่านจะทำการบันทึกแต่ละชุดคำสั่งที่มีส่วนร่วมกับ Addressing Modes ได้หนึ่งอย่างหรือมากกว่านั้นก็ได้ Addressing Modes แต่ละชนิดจะมีชุดคำสั่งในการหาข้อมูลแตกต่างกันไป ในส่วนของ 68HC11 จะมี Addressing Modes ดังนี้

Inherent

Immediate

Extended

Direct

Indexed

Relative

2.5.4 The Prebyte

ก่อนที่จะอธิบาย Addressing Modes เราต้องมาดู Prebyte กันก่อน โดยที่ออปโค้ดจะเป็นไบต์เดียว เมื่อพิจารณาชุดโครงสร้างรวมหรือบางครั้งเราจะต้องบันทึกค่าของออปโค้ดว่าเป็น 2 ไบต์ อาจเกิดจากไมโครคอนโทรลเลอร์ 6801 ตอนแรกจะมีจำนวน 256 ออปโค้ด และเมื่อบริษัทโมโตโรลาได้มีการผลิต 68HC11 โดยเพิ่มอินเดกรีจิสเตอร์ Y (Index Register Y, IY) และชุดคำสั่งเข้ามาอีกมาก สามารถจะทำการบันทึกการปฏิบัติของชุดคำสั่งกับ index register Y มีค่าออปโค้ด 2 ไบต์ ในการเพิ่มเติมนั้นเพื่อต้องการให้ 68HC11 สามารถนำไปใช้กับโปรเซสเซอร์รุ่นแรก ๆ ได้ เป็นไปได้ที่จะมีการขยายให้เกินค่า 256 บางที่ชุดคำสั่งใหม่อาจใช้ 2 ไบต์ ตัวเลขฐานสิบหกที่สำรองไว้จะบอกความหมายแต่ละไบต์ตามส่วนต่าง ๆ ของออปโค้ด ตัวเลขที่สำรองเอาไว้จะเรียกว่า Prebyte นั้นเอง

2.5.5 โหมดแอดเดรสแบบ Inherent

ในส่วนของโหมด Inherent ออปโค้ดไม่ต้องการการกระทำ (Operand) โดยมีชุดคำสั่ง 1 ไบต์ อาจจะมี Prebyte 2 ไบต์ จะมีชื่อของออปโค้ด Mnemonic ตามชนิดของมันเอง โดยถูกใช้ปฏิบัติกับรีจิสเตอร์ที่แทนหน่วยความจำบ่อย ๆ โดยทั่วไปจะมีการกระทำภายนอกเหมือนกับการทำความเข้าใจสถานะรีจิสเตอร์ ในตัวอย่าง 2.4 จะแสดงโครงสร้างการใช้ Inherent Addressing เท่านั้น

Listing 2.4 แสดงการใช้งานของ Inherent Addressing Mode

```
ORG $E000 ;การแสดงจุดเริ่มต้น
```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

E000	4F	CLRA	;การเคลียร์แอดคิวมูลเตอร์ A
E001	5C	INCB	;การเพิ่มค่าแอดคิวมูลเตอร์ B
E002	18 1F	XGDY	;การเปลี่ยนแอดคิวมูลเตอร์ D กับ IY
E004	18 09	DEY	;การลดค่าของ IY

จากตัวอย่าง ถ้ารีจิสเตอร์ก่อนปฏิบัติมีสถานะ

ACCA: \$4C

ACCB: \$80

IY: \$1A47

หลังจากการปฏิบัติตามโปรแกรมแล้วจะมีลักษณะดังนี้

PC	ACCA	ACCB	IY	Operations
E000	6C	80	1A47	สถานะเริ่มต้น
E001	00	80	1A47	$0 \rightarrow A$
E002	00	81	1A47	$B + 1 \rightarrow B$
E004	1A	47	0081	$Y \rightarrow D, D \rightarrow Y$
E006	1A	47	0080	$Y - 1 \rightarrow Y$

2.5.6 Listing and Execution Conventions

ในการปฏิบัติงานจะใช้ลูกศรชี้เมื่อมีการส่งข้อมูล ซึ่งให้มีลักษณะเดียวกับชุดคำสั่งมีรูปแบบดังนี้

Source (ต้นทาง) \rightarrow Destination (ปลายทาง)

ในการส่งผ่านผลลัพธ์ในการทำงานจากต้นทาง (Source) ไปยังปลายทาง (Destination) ตัวอย่างเช่น ลองดูคำสั่ง INCB ในชุดคำสั่งรวมโดยดูผลทางมูล

$B + 1 \rightarrow B$

จะมีความหมายคือ การเพิ่มค่าของ ACCB และนำผลลัพธ์ที่ได้เก็บไว้ใน ACCB ในการกระทำ แสดงว่า เมื่อ ACCB มีค่าเป็น \$81 หลังการมีกรกระทำด้วยคำสั่ง INCB แล้ว ACCB จะมีค่าเป็น \$81 ในส่วนต่อไปมาพิจารณา

$Y \rightarrow D, D \rightarrow Y$

นี่คือการทำงานเกี่ยวกับคำสั่งในการเปลี่ยนค่ารีจิสเตอร์ของ ACCD และ IY (XGDY) การกระทำแสดงให้เห็นเปรียบเทียบกับบรรทัด E002 และ E004

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมีเหตุเปลี่ยนแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



เมื่อทำการอ้างถึง Listing 2.4 ทางด้านซ้ายมือเป็นการแสดงรหัส (Code) ของเครื่องซึ่งเรียกว่า การแสดงของ Object code จะเป็นเลขฐานสิบหก โดยที่เลขตัวแรกของแต่ละบรรทัดแสดงตำแหน่งของ ชุดคำสั่ง ส่วนเลขตัวถัดไปคือไบต์ของชุดคำสั่ง

จะแสดง Source code ทางด้านขวาของ Object code โดยที่ ORG จะบอกตำแหน่งเริ่มต้น (Origin) โดยจะเริ่มต้นที่ \$E000 ใช้ในการอธิบายกับตัวอย่างเพราะมันจะคล้ายกับตำแหน่งเริ่มต้น สำหรับในการใช้โปรแกรมส่วนสุดท้าย แต่ก็สามารถที่จะเริ่มต้นที่ตำแหน่งก็ได้ หน้าข้อความจะมีเครื่องหมายเซมิโคลอน(:) นำหน้าเสมอในเลขฐานสิบหก จะถูกนำหน้าด้วยเครื่องหมาย \$

การปฏิบัติงานโดยทั่วไปแล้วจะแสดงด้วยตัวเลขฐานสิบหก ซึ่งบรรทัดแรกจะแสดงสถานะของรีจิสเตอร์ก่อนมีการกระทำของโปรแกรม ในตอนแรกค่าของรีจิสเตอร์แสดงตามที่ต้องการ แต่ละบรรทัด จะแสดง ให้เห็นว่ารหัสรีจิสเตอร์มีการรับผลของการกระทำอย่างไร จากการปฏิบัติงานของชุดคำสั่งที่มี ลักษณะที่เหมือนกัน หลังจากบรรทัดแรกหลังจากการปฏิบัติงานจะแสดงค่าของ PC หลังจากชุดคำสั่ง ปฏิบัติงาน ย้อนกลับไปดูเรื่องการเพิ่มค่า PC ภายหลังจากสัญญาณ Clock และการ Fetch/Execute cycle ที่มีการใช้สัญญาณ Clock เล็กน้อย ดังนั้นเมื่อแต่ละชุดคำสั่งมีการกระทำเสร็จสมบูรณ์แล้ว ค่า PC จะชี้ไปที่คำสั่งต่อไป คอลัมน์ที่บอกการทำงานจะแสดงด้วยค่าบิตของโครงสร้างของมันคล้ายกับบิต ลินที่แสดงในชุดคำสั่งรวม ซึ่งจะช่วยให้สามารถเข้าใจแต่ละชุดคำสั่งได้ง่ายขึ้น ก่อนการปฏิบัติงานของ โปรแกรม PC จะชี้ชุดคำสั่งแรกก่อน เมื่อเจอคำสั่ง CLRA จะทำให้ ACCA มีค่าเป็นศูนย์และเพิ่มค่าของ PC เป็น \$E001 ค่าของ PC จะชี้ชุดคำสั่งการกระทำต่อไป INCB จะทำให้คำสั่งนี้กระทำโดยการเพิ่ม ACCB และค่าของ PC ก็จะมีค่าตามโครงสร้างและจะมีการกระทำกับส่วนที่เหลือของตัวอย่างต่อไป ยกตัวอย่างเช่น ทำการเขียนโปรแกรมข้างล่างเพื่อดูสถานะต่างของชุดคำสั่งโดยไม่มีคำอธิบายต่อท้าย

		ORG	\$E000	;การแสดงจุดเริ่มต้น
E000	5F	CLRA		
E001	4A	DECA		
E002	17	TBAY		

ก่อนมีการกระทำรีจิสเตอร์มีค่า

ACCA: \$78
 ACCB: \$3B

แสดงการกระทำได้คือ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

พว
๗๖๗๐
๑๕๓

๐๔๐๕๑๘

PC	ACCA	ACCB	Operations
E000	78	80	สภาวะเริ่มต้น
E001	78	80	0 → B
E002	77	C0	A - 1 → A
E003	00	00	B → A

2.5.7 การหยุดโปรแกรม (Stopping a Program)

เมื่อซีพียูได้รับไบต์และปฏิบัติตามทำได้รับคำสั่งมา จะทำการรับและมีการกระทำจนกระทั่งเจอสิ่งที่ทำให้หยุดการกระทำ โดยการหยุดการทำงานนั้นมีหลายลักษณะได้หลายทางในการปฏิบัติตาม ชุดคำสั่งนี้จะเรียกว่า STOP ต่ออาจจะมีความยุ่งยากเกิดขึ้นจึงควรหลีกเลี่ยง เราสามารถมาใช้คำสั่ง BRA \$ บัองกันซีพียูจากการปฏิบัติตามคำสั่งที่ได้รับ เทคนิคนี้โปรแกรมจะไม่หยุดทำงานโดยที่ตัวซีพียูจะมีการกระทำต่อไปตามคำสั่งของ BRA \$ โดยไม่ต้องกังวลว่ามีการทำงานเป็นอย่างไร หลังจากที่ได้เห็นเทคนิคต่าง ๆ ในการหยุดการทำงานแล้ว

2.5.8 โหมดการกระทำแบบ Immediate (Immediate Addressing Mode)

ในโหมดนี้ข้อมูลในการกระทำเป็นส่วนของชุดคำสั่งของตัวเองได้แก่ ข้อมูลเป็นไบต์หรือเป็น Word ตาม Op-code ใน Source Code จะทำการแสดง Immediate Addressing โดยส่วนที่นำหน้า Operand เกี่ยวกับ Pound หรือจำนวนเครื่องหมาย (#) เราจะมองเห็นได้ที่โหมดนี้ในการใช้ในตัวอย่างก่อนหน้า ในตัวอย่าง 2.5 จะแสดงการใช้โครงสร้างของ Immediate

Listing 2.5 จะทดสอบการใช้ Immediate Addressing Mode

			ORG	\$E000	;ตำแหน่งเริ่มต้น
E000	86	5C	LDAA	#\$5C	;โหลด \$5C ไว้ใน ACCA
E002	8B	02	ADDA	#\$02	;การบวกค่า \$02 กับ ACCA ไว้ใน ACCA
E004	C6	17	LDAB	#\$17	; โหลด \$17 ไว้ใน ACCB
E006	1B		ABA		;ACCA บวกกับ ACCB เก็บไว้ใน ACCA ;เก็บไว้ใน ACCA ตลอด
E007	CC	12 34	LDD	#\$1234	;\$12 -> ACCA ;\$34 -> ACCB
E00A	20	FE	BRA	\$;หยุดโปรแกรม

จะอธิบายการทำงานได้ดังนี้

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

PC	ACCA	ACCB	Operations
E000	33	44	สถานะเริ่มต้น
E002	5C	44	5C → A
E004	5E	44	A + 2 → A
E006	5E	17	17 → B
E007	75	17	A + B → A
E00A	12	34	1234 → D or 12 → A, 34 → B

ADDA #\$02 จะบวก 2 ไปใน ACCA ก่อนและจะเก็บไว้ ACCA เมื่อทำการตรวจสอบบวกลบที่มีลักษณะเดียวกันกับชุดคำสั่งรวมกับที่เห็น ในทำนองเดียวกัน ABA จะเพิ่มข้อมูลของ ACCB ไปใน A และใส่ลงใน ACCA LDD เป็นการโหลดโครงสร้างที่มีแอดเดรสของตัวโดยมี Operand ขนาด 2 ไบต์

วิธีการปฏิบัติการเขียน Object Code และการกระทำสำหรับการทำตามโปรแกรม โดยที่สถานะเริ่มต้น (Hex) ดังนี้

PC	ACCA	ACCB	IX
E000	91	42	1234

การกระทำส่วนนี้จะไม่มีความหมายต่อท้าย การเรียงคำสั่งทำได้ดังนี้

```

ORG    $E000
LDX    #$3B25
XGDGX
SUBB   #$12

```

การกระทำของ Object code คือ

		ORG	\$E000
E000	CE 3B 25	LDAA	#\$3B25
E002	8F	XGDGX	
E004	C0 12	SUBB	#\$12

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

PC	ACCA	ACCB	IX	OPERATION
E000	91	42	1234	ตำแหน่งเริ่มต้น
E003	91	42	3B25	M:M + 1 → IX
E004	3B	25	9142	IX → D, D → IX
E006	3B	13	9142	B - M → B

หมายเหตุ สำหรับบรรทัด E003 (ชุดคำสั่ง LDX ในกฎปฏิบัติ) M:M + 1 เป็นการส่งตัวเลข \$3B และ \$25 ตามลำดับ โดยทั่วไป M เป็นการส่ง Operand ซึ่งสามารถใช้ได้บ้างในโหมดแอดเดรสซิงค์

2.5.9 โหมดแอดเดรสแบบ Direct และ Extended

ในโหมดของ Direct และ Extended Addressing นั้นมีความคล้ายคลึงกัน ในทั้งสองกรณี โอเปอเรนด์ คือตำแหน่ง ไม่ใช่ข้อมูลของมันเองตัวอย่างเช่น LDAA \$05 เป็นชุดคำสั่งแบบโหมดไคเร็ก คือการโหลด เข้าไปใน ACCA และเก็บไว้ในตำแหน่ง \$05 ถ้าตำแหน่ง \$05 เกิดมีการใส่ไบต์ \$FC อยู่ ดังนั้น ACCA จะใส่ \$FC ภายหลังจากการปฏิบัติ

ในส่วน Source code จะแสดง Direct และ Extended โดยยกเว้นเครื่องหมายตัวเลขในส่วน ด้านหน้าของ Operand ในตัวอย่างก่อนหน้า LDAA \$05 จะแสดงเป็นโหมดไคเร็กแอดเดรสในโหมด ไคเร็ก จะมีตำแหน่งของโอเปอเรนด์เพียงไบต์เดียว ส่วนในโหมด Extended จะมีตำแหน่งของโอเปอเรนด์ 2 ไบต์ ในตัวอย่าง LDAA \$05 ถ้าเป็นโหมด Extended แม้ว่าจะคล้ายกับ \$05 แต่จะไม่สามารถ เป็นชุดคำสั่งของโหมด Extended ดังเช่น LDAA \$503E จะใช้โหมด Direct Addressing เพราะ โหมด Extended ใช้แอดเดรสถึง 2 ไบต์ เราสามารถใส่อะไรก็ได้ใน 64 กิโลไบต์ โดยตำแหน่งเรียงจาก \$0000 - \$FFFF แต่ของ Direct จะเก็บได้เพียง 256 ตำแหน่ง โดยเริ่มจาก \$00 ถึง \$FF ซึ่งจะเรียกว่า ตำแหน่ง Direct Page 0

ทำไมต้องใช้โหมด Direct Addressing เมื่อมีโหมด Extended Addressing เพราะจะทำให้มี ประสิทธิภาพมากกว่าในการอ่านและเขียนข้อมูล ในการใช้โหมด Direct Addressing ซึ่งในการบันทึก จะมีการใช้ไบต์น้อยกว่าโหมด Extended และในโหมด Direct จะมีการปฏิบัติงานได้เร็วกว่าโดยมีการใช้ สัญญาณ Clock เล็กน้อย ถ้ามีข้อมูลที่ต้องการเรียกใช้บ่อย ๆ จะดีกว่าถ้ามีการเก็บไว้ที่ Page 0 (256 ไบต์แรก) และใช้โหมด Direct Addressing ในอันที่จริงเราสามารถที่ใช้โหมด Direct Addressing สำหรับ บอกรหัสหรือรีจิสเตอร์อินพุท - เอาท์พุท สำหรับการใช้งานตามที่ต้องการ (I/O) มาก

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ใน Listing 2.6 จะแสดงโครงสร้างการใช้โหมด Direct และ Extended Addressing จะสามารถเขียนเข้าไปในหน่วยความจำ แต่ไม่สามารถใช้กับโหมด inherent และ Immediate ได้

Listing 2.6 เป็นการแสดงโหมดของ Direct และ Extended Addressing โดยโปรแกรมส่งข้อมูลจากตำแหน่ง \$1B, \$1C ถึง \$6D00, \$6D01 ส่วนมากเราใช้ขยายในโหมดมัลติเพล็กซ์สำหรับบางส่วน

			ORG	\$E000	;ตำแหน่งเริ่มต้น
E000	96	1B	LDA	\$1B	;แบบโหมด Direct
E002	B7	6D 00	STAA	\$6D00	;จำเป็นต้องใช้แบบ Extended
E005	F6	00 1C	LDAB	\$001C	;ใช้ Extended ถึงแม้จะใช้แบบ Direct
E008	F7	6D 01	STAB	\$6D01	;จำเป็นต้องใช้แบบ Extended
E00B	20	FE	BRA	\$;จบโปรแกรม

เราอาจจะแนะนำแบบอย่างอื่น ๆ เราอาจจะใช้วงเล็บรอบ ๆ ตัวเลข แทนความหมายของข้อมูลในแอดเดรส ตัวอย่างเช่น ข้อมูลในแอดเดรส \$1B คือ \$5C จะเขียนได้ว่า(\$1B) = \$5C ตามหลักการปฏิบัติงาน ย้อนกลับไปดูตัวเลขที่เป็นฐานสิบหก

PC	ACCA	ACCB	(1B)	(1C)	(6D00)	(6D01)	OPERATION
E000	AA	BB	5C	67	00	23	ตำแหน่งเริ่มต้น
E002	5C	BB	5C	67	00	23	(1B) → A
E005	5C	BB	5C	67	5C	23	A → (6D00)
E008	5C	BB	5C	67	5C	23	(001C) → B
E00B	5C	BB	5C	67	5C	67	B → (6D01)

เราสามารถทำให้การส่งข้อมูลที่เหมือนกันโดยใช้โปรแกรมที่มีประสิทธิภาพ ในตัวอย่างที่ 2.7 จะแสดงโปรแกรมที่ใช้โครงสร้างของแอดเดรสแอดเดรส

Listing 2.7

E000	DC	1B	LDD		\$1B	;ใช้แบบโหมด Direct
E002	FD	76	00	STAA	\$6D00	;ใช้แบบโหมด Extended
E005	20	5C	BRA		\$;จบโปรแกรม

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

มีการกระทำดังข้างล่าง

PC	ACCA	ACCB	(1B)	(1C)	(6D00)	(6D01)	OPERATION
E000	AA	BB	5C	67	00	23	ตำแหน่งเริ่มต้น
E002	5C	67	5C	67	00	23	$M \rightarrow A, M + 1 \rightarrow B$
E005	5C	67	5C	67	5C	23	$A \rightarrow M, B \rightarrow M + 1$

2.5.10 ลักษณะของโหมดแบบ Indexed Addressing (Indexed Addressing Mode)

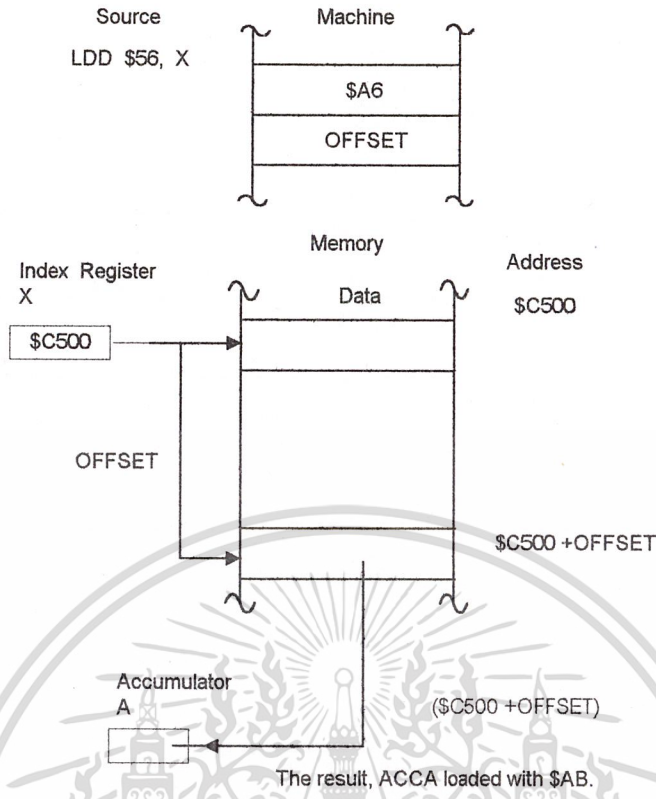
การเพิ่มที่ละตำแหน่งของ Addressing Mode จะทำให้เกิดความยุ่งยากเกิดขึ้น จะเห็นได้ว่าจะสามารถข้ามข้อมูลจากรีจิสเตอร์ (Inherent Mode) จากโปรแกรมของมันเอง และตามชนิดของแอดเดรส Index addressing ใช้หนึ่งในสองของ Index รีจิสเตอร์ตามชนิดของแอดเดรส จะทำให้มีอนุภาพและเป็นประโยชน์กับแอดเดรสโหมด เหตุใดต้องการใช้ Index รีจิสเตอร์ ทำไมเราปรารถนาที่จะส่งข้อมูล สำหรับตัวอย่างเราต้องการ Copy ไบต์ ทั้งหมดจากแอดเดรส \$00-\$64 ถึงไบต์ที่มีลักษณะเดียวกัน จากแอดเดรส \$2000 - \$2064 ใน Word อื่น ๆ เราต้องการ Copy 100 ไบต์ เราต้องใช้ LDD \$00, STD \$2000, LDD \$02, STD \$2002 และอื่น ๆ อย่างไรก็ตามมันจะเป็นเทคนิคที่ไม่ค่อยสะดวกนัก เราอาจจะใช้ชุดคำสั่งที่ใช้ลำดับซ้ำ ๆ บ่อย ๆ ตามที่ต้องการโดยเรียกว่าโปรแกรม Loop ดังนั้น Index รีจิสเตอร์สามารถเปลี่ยนตัวของมัน เราสามารถจะใช้ข้ามผ่านความแตกต่างของแอดเดรส

Index Addressing จะทำงานตามที่ได้รับดังรูป 2.7 Index รีจิสเตอร์ ซึ่งข้อมูลในหน่วยความจำ มันจะเก็บตำแหน่งเอาไว้ เราอาจจะเพิ่ม Object ให้กับค่าของ Index รีจิสเตอร์ ที่ทำขึ้นบอกตำแหน่ง หรืออาจจะใช้โครงสร้าง LDAA Offset, X ในการแสดงโหมดนี้ Offset สามารถมีตัวเลข 1 ไบต์ได้ อาจจะพูดได้ว่า offset มี \$56 และแอดเดรส \$C556 นั้นมีข้อมูล \$AB ผลลัพธ์ที่ได้คือตัวเลข \$AB จะถูกโหลดเข้าไปใน ACCA ในรูปที่ 2.8 จะแสดงสภาวะดังนี้

เราอาจมองตัวอย่างดังนี้โครงสร้างสามารถเขียนใหม่ได้คือ LDAA \$56,X เมื่อเราปฏิบัติงาน ซีพียูจะมองว่าจะไร้อยู่ใน Index รีจิสเตอร์ X (IX) และเพิ่มค่า Offset ไปในรูปแอดเดรส ในกรณีนี้การเพิ่มค่าใน Index รีจิสเตอร์ที่มีค่า \$C500 โดย offset ของ \$56จะได้รูปแบบตัวเลข \$C556 ซีพียูจะใช้ตัวเลข \$C556 เป็นแอดเดรสตามชนิดของข้อมูลที่ได้รับมาข้อมูลที่ได้นั้นตำแหน่งนี้จะปรากฏเป็น \$AB อีกตัวอย่างหนึ่ง

STAA \$05,Y

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



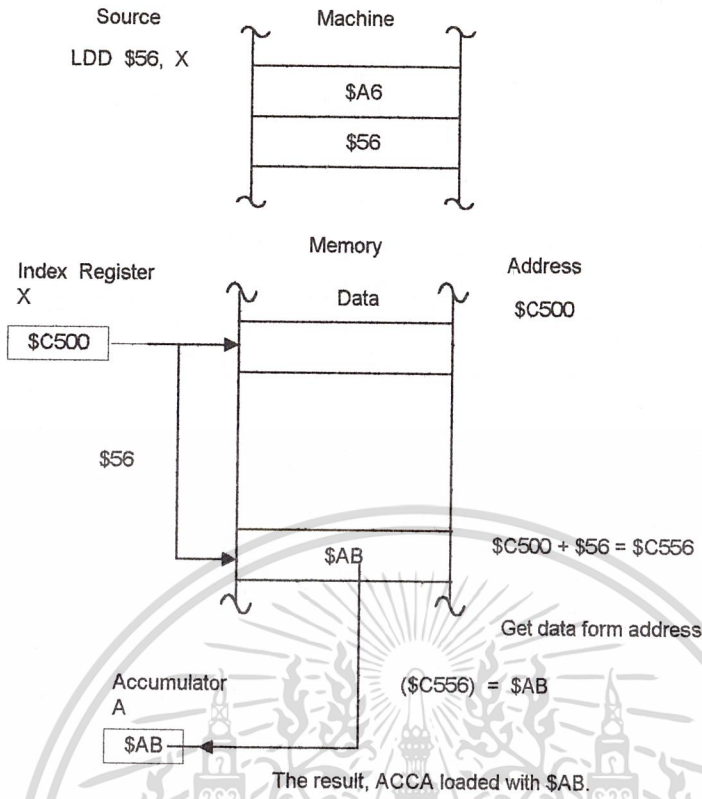
รูปที่ 2.7 โหมดแอดเดรสแบบ Indexed. และแสดงตัวอย่างรายละเอียดของ \$C500 + OFFSET ที่ไหลลงใน accumulator A.

อาจจะพูดได้ว่า IY มี \$7B15 และ ACCA มี \$3D อยู่ภายใน เมื่อปฏิบัติงานตามชุดคำสั่งผลลัพธ์ที่เก็บไว้คือ \$3D ในแอดเดรส \$7B15 จะบันทึกว่า $\$7B15 + \$3D = \$7B1A$

```
LDAA $56,X
```

ในตัวอย่างที่ 2.8 แสดงชุดคำสั่งบางอย่างที่ใช้ใน Index Addressing โอเพอร์แลนด์ของโครงสร้างโหมด Index Addressing จะมี 1 ไบต์ offset เราสามารถใช้ได้อย่างใดอย่างหนึ่งของ X หรือ Y Index รีจิสเตอร์ (IX หรือ IY) ทั้งสอง Index สามารถเปลี่ยนแปลงโดยการเพิ่ม (.) การลดและเพิ่ม ACCB ในตัวมันเอง เราสามารถใช้ Index รีจิสเตอร์ชี้พื้นที่ที่แตกต่างกันในหน่วยความจำ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 2.8 ชุดคำสั่งของการโหลดแอดเดรสแบบ Indexed และแสดงตัวอย่าง การ Execution ของชุดคำสั่ง LDAA \$56,X

Listing 2.8 เป็นการแสดงโหมด Index Addressing มีการอธิบายการส่งผ่านข้อมูลดังนี้

			ORG	\$E000	;ตำแหน่งเริ่มต้น
E000	A6	00	LDAA	\$00,X	;เป็นการโหลดแบบโหมด Index
E002	AB	01	ADDA	\$01,X	;การเพิ่มตำแหน่งของโหมด Index
E004	A7	20	STAA	\$20,Y	;การเก็บไว้โหมด Index
E006	18	3A	ABY		;โหมด Inherent เป็นโครงสร้างแก้ไขที่ IY
E008	18	08	INY		;เป็นรูปแบบอื่นๆ และการเพิ่มค่า IY
E00A	18	A7	STAA	\$320,Y	;เป็นการเก็บอีกครั้งของโหมด Index
E00D6	20	FE	BRA	\$;จบโปรแกรม

ACCB=80, IX=2000M (2000)=1A, (2001)=45

มีกฎกระทรวงทำดั่งข้างล่างจนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

PC	ACCA	IY	(B020)	(B021)	OPERATION
E000	32	B000	67	9C	ตำแหน่งเริ่มต้น
E002	1A	B000	67	9C	$(X +) \rightarrow A$
E004	5F	B000	67	9C	$A + (X + 1) \rightarrow A$
E006	5F	B000	5F	9C	$A \rightarrow (Y + 20)$
E008	5F	B080	5F	9C	$B + Y \rightarrow Y$
E00A	5F	B081	5F	9C	$Y + 1 \rightarrow Y$
E00D	5F	B081	5F	5F	$A \rightarrow (Y + 30)$

พิจารณาชุดคำสั่ง ADDA \$01,X Index รีจิสเตอร์ X มีค่า \$2000 และ ACCA มีค่า \$1A จากชุดคำสั่งก่อนหน้านี้อินดেকซ์ รีจิสเตอร์มีค่า \$2000 เพิ่ม Offset \$01 จะได้แอดเดรส \$2001 โดยซีพียูจะได้รับค่า \$2001 และทำการเพิ่มให้เรียบร้อยใน ACCA เมื่อเพิ่ม \$45 จากแอดเดรส \$2001 ค่าในแอดเดรสของ \$1A จะถูกบอกรด้วย 5F และใส่ลงกลับไปใน ACCA อาจจะได้เห็นว่าโหมด Index Addressing เข้าใจได้ยาก ถ้าเราพิจารณาส่วนนี้และมีข้อคิดเห็นของชุดคำสั่งรวม

อีกตัวอย่างของการใช้ Index Addressing บ่อยครั้งที่เราต้องการทำการคำนวณที่ซับซ้อนหรือมองหาค่าจากเส้นโค้งที่ไม่เป็นเชิงเส้นตัวอย่างเช่น ทำการหาค่าของฟังก์ชันตรีโกณมิติของของเหลวโดยทั่วไปโดยจัดหาสัญญาณที่เป็นสัดส่วนกับความแตกต่างของความดัน แต่ค่าความดันเป็นสัดส่วนของ Square Root ความแตกต่างของความดันแสดงได้ตามสมการข้างล่างนี้

เมื่อ F คืออัตราการไหล K คือค่าคงที่ และ h เป็นความแตกต่างของแรงดันเมื่ออยู่ 2 ทางที่จะเมื่อกำหนด Square Root ทางแรกคือคำนวณโดยใช้ตัวเลขหลาย ๆ ครั้ง และอีกทางคือมาเปรียบเทียบกับ Square Root ในตารางที่แอดเดรส \$B600 ที่ซึ่งมี Square Root ของตัวเลขทั้งหมด 1 ไบต์ เมื่อต้องการหา Square Root จะต้องมองค่าที่ใช้กับโปรแกรม

;Listing 2.9

;Demonstrate using indexed addressing for a table look-up application

ORG \$E000

LDX #B600 ;Point to square root table

LDA \$30 ;Get stored differential pressure signal

LDA \$00,X ;Look up its square root

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ถ้าสัญญาณความแตกต่างของความดันเป็น \$64\$ (Decimal 100) การไหลลดชุดคำสั่งสุดท้ายของ แอดเดรส \$B664\$ ใส่ไว้ใน ACCA แอดเดรสนี้อาจมีค่า \$0F\$ (Decimal 10) อย่างไรก็ดีใน Listing 2.9 นี้ไม่สมบูรณมันจะได้เฉพาะค่าของ Square Root ลงไปใน ACCA เท่านั้นโปรแกรมนี้จะต้องคุณด้วยค่าที่เหมาะสมเพื่อคำนวณอัตราการใช้

2.6 การทำงานเบื้องต้น (Basic Operations)

ชุดคำสั่งสามารถทำงานได้หลายอย่าง เราจะครอบคลุมบางอย่างในส่วนี้ โดยอาจสำรวจการทำงานที่คุ้นเคยกับสิ่งต่าง ๆ ที่หามาได้

2.6.1 Data Handling

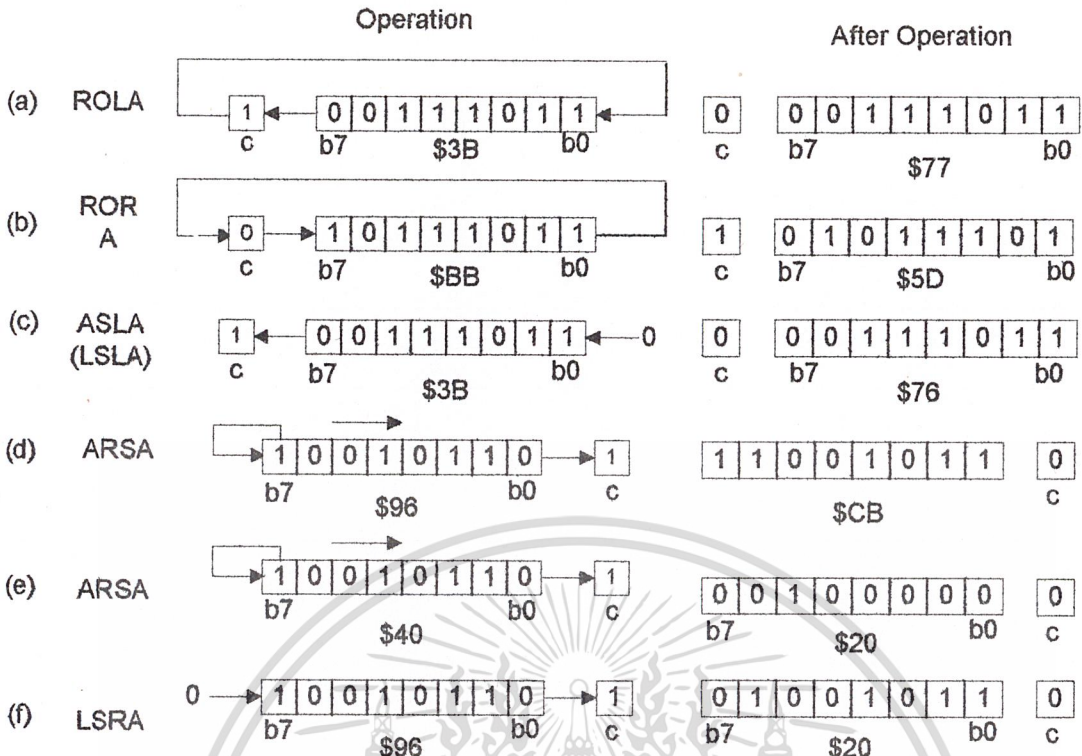
เราสามารถแยกคำสั่งของ Data handling ได้ 3 หัวข้อคือ ข้อมูลที่เคลื่อนที่ การเปลี่ยนข้อมูลและการ shift/rotate Data handling จะก่อให้เกิดการทำงานของ การไหล การเก็บ การส่ง ตัวอย่างของแต่ละชนิดคือ LDY, STAA และ TSY ตามลำดับ คำสั่งเปลี่ยนแปลงข้อมูลที่แก้ไขคือ DEC, INY และ CLRA ชุดคำสั่งของ shift/rotate จะเคลื่อนบิตไปทางซ้ายหรือทางขวา สามารถแบ่งออกไปได้คือการหมุน การเลื่อน Logic และการเลื่อนตัวเลขไปทางซ้ายทางขวาก็ได้สำหรับ Listing 2.8 แสดงการใช้คำสั่งของ Data handling ธรรมดา ชุดคำสั่งข้อมูลที่เคลื่อนที่คือ LDAA และ STAA ส่วน INY เป็นชุดคำสั่งของการเคลื่อนข้อมูล

เราลองพิจารณาตัวอย่างที่เกี่ยวกับชุดคำสั่งของ Shift/Rotate แต่ก่อนอื่นเรามาดูการพิจารณาบิตในสถานะของรหัสรีจิสเตอร์ (CCR) ก่อน หรือที่เรียกว่า บิตทด (Carry Bit) ไม่โตไรล่าให้ชื่อมันว่า Carry bit แต่ไม่ได้มีความหมายเกี่ยวกับการทดตัวเลขเสมอ แต่อาจจะกระทบการทำงานบางคำสั่ง หากมองที่ชุดคำสั่งรวมคอดัมน์ แสดงความหมายของบิตนี้จะบอกว่าถ้า Carry bit กระทบต่อชุดคำสั่ง คอดัมน์ที่บอกสถานะของรหัสจะแสดงชุดคำสั่งที่แสดงจะกระทบกับ Carry bit บางทีมันอาจจะบอกท่านว่า Carry Bit กระทบโครงสร้างอย่างไร

ในรูปที่ 2.9 แสดงการ Shift/Rotate ที่ปฏิบัติงานบน ACCA จะทำงานคล้ายคลึงกับ ACCB หรือไบต์หน่วยความจำใช้กับ Extend หรือ Index Addressing Mode บางทีเราอาจปฏิบัติงานบน

แอดคิวมูเลเตอร์คู่ D, ACCD ดังโครงสร้าง ASLD, LSLD และ LSRD เมื่อปฏิบัติงานบน ACCD ซีพียูจะเลื่อนแบบ 16 บิตแทนที่ 8 บิต คอดัมน์ทางซ้ายมือแสดงสถานะก่อนการกระทำและทางขวามือแสดงผลลัพธ์ รูปที่ 2.9 (a) และ (b) แสดงชุดคำสั่งการหมุนโดยรักษาบิตทั้งหมดดังนี้ถ้าท่านกระทำของชุดคำสั่งการหมุนที่เหมือนกันกับ 8 ช่วงเวลาในแถวเดียวกันจะได้ตัวเลขตามเดิม ชุดคำสั่งการหมุนใช้สำหรับการตรวจเช็คบิต เราอาจเป็นหลังจากโปรแกรมตัดสินใจที่จะขึ้นอยู่กับการใช้คำสั่งบน Carry bit

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 2.9 ชุดคำสั่งแบบการ Shift และการ Rotate รูป a.) การหมุนซ้าย, รูป b.) การหมุนขวา, รูป c.) การกระทำเลขคณิตของการเลื่อนไปทางขวา, รูป d.) การกระทำเลขคณิตของการเลื่อนไปทางซ้ายแบบ, -ve รูป e.) การกระทำเลขคณิตของการเลื่อนไปทางซ้ายแบบ, +ve รูป f.) รูปแบบของ Logic Shift Right.หมายเหตุ รูป (c) จะเป็นแบบ Logic Shift Left.

เป็น 0 หรือ 1 สำหรับตัวอย่างไมโครคอนโทรลเลอร์อ่านในการแนะนำเซ็นเซอร์ สำหรับระบบรักษาความปลอดภัยของบ้านแต่ และเซ็นเซอร์จะส่งสัญญาณเปิดหรือปิดกับผู้ที่บุกรุกที่ผ่านเข้ามา เราอาจใช้สถานะของเซ็นเซอร์แทนด้วยบิตที่จะอธิบายแต่ละบิตของไบต์ การปฏิบัติงานของโปรแกรมชุดคำสั่งการหมุนและอธิบายเกี่ยวกับ Carry bit มันต้องใช้บิตทั้งหมดโดยขึ้นอยู่กับสถานะของ Carry bit การแสดงโปรแกรมที่ดี หรือต้องการส่งสัญญาณไปยังสถานีจอภาพดังนี้จะต้องถือเป็นกฎหรือคำสั่ง รูปที่ 2.9 (c), (d) และ (e) แสดงการเลื่อนชุดคำสั่งของตัวเลขการเลื่อนบิตทางซ้าย 8 ครั้ง ให้เติมกับศูนย์ทั้งหมดโดยการเลื่อนทางขวา 8 ครั้งให้เติมด้วย 0 หรือ 1 โดยขึ้นอยู่กับสถานะของ MSB (Most Significant bit) ซึ่งเรียกว่าการเลื่อนเกี่ยวกับตัวเลขเพราะจะต้องคูณหรือหารด้วยสอง สำหรับทุก ๆ การเลื่อนย้อนกลับไปดูการเลื่อนตัวเลขไปทางซ้ายหรือทางขวาในเลขฐานสิบ สาเหตุเพราะว่ามันจะคูณและหารจากเลขสิบ ทำนองเดียวกันการเคลื่อนบิตไปทางซ้ายหรือขวาในเลขฐานสอง สาเหตุเพราะว่าจะมีการคูณและหารด้วยเลขสอง ดูเลขฐานสิบหกก่อนและหลังการทำงาน ในรูปที่ 2.9 (c) แสดงสองช่วงเวลา \$3B เป็น \$76

และรูปที่ 2.9 (e) แสดง \$40 หารด้วย 2 คือ \$20 อาจทำให้เกิดการวงได้ เพราะว่าชุดคำสั่งการเลื่อนตัวเลขทางขวาจะสมมุติสัญลักษณ์เกี่ยวกับตัวเลขและรักษา MSB ในสัญลักษณ์เกี่ยวกับตัวเลข MSB จะเป็นสัญลักษณ์เกี่ยวกับบิตเดี่ยวนี่โปรแกรมส่วนมาก ใช้คำสั่งการเลื่อนเมื่อคุณและหารด้วย 2 ชุดคำสั่งการเลื่อนข้อมูลจะเร็วกว่าคำสั่งการคูณและหาร ในรูปที่ 2.9 (c) และ (f) แสดงการเลื่อนลอจิก แต่ครั้งในการเลื่อนจะเติมด้วยบิต 0 ในทางซ้ายหรือทางขวา รูปที่ 2.9 (c) แสดงตัวอย่างของชุดคำสั่งอย่างเดียวกัน เมื่อมองชุดคำสั่ง ASLA และ LSLA ในชุดคำสั่งรวม การเลื่อนลอจิกนั้นจะใช้ในสถานการณ์ที่ทำงานต้องการจะรีเซ็ตบิตทั้งหมดให้เป็น 0 หลังจากการอธิบายแต่ละอย่างของ Carry bit เป็นอีกทางเลือกถ้าต้องการใช้การเลื่อนลอจิกไปทางขวาแทนการหารด้วย 2 ถ้าต้องการควบคุมเกี่ยวกับคำสั่งเป็นตัวเลขหรืออาจเป็นคำสั่งการบวกและลบ ซึ่งจะพิจารณาเป็นตัวเลขเท่านั้น ดังตัวอย่างเช่นต้องการเพิ่มตัวเลขตามนี้

\$00CC	204
+ \$3276	+ 12,918
\$3342	13,122

เราอาจแสดงเลขฐานสิบเทียบเคียงเพื่อช่วยให้เข้าใจยิ่งขึ้น ตัวเลขสิบหกบิต 2 ตัวจะเก็บได้ 4 ไบต์โดยเริ่มจากแอดเดรส \$0000 แสดงได้ตามลำดับ

0000 00 CC 32 76

เราต้องการเก็บผลลัพธ์ในแอดเดรส \$04 และ \$05

68HC11 สามารถทำการบวกหรือลบ 2 ไบต์ หรือ 2 ไบต์คู่ ตามส่วนของโปรแกรมที่กระทำการใช้การบวกโดยเป็นการเพิ่มแบบไบต์เดียว

LDAA	\$01	; first add least significant bytes
ADDA	\$03	
STAA	\$05	; and store it
LDAA	\$00	; then add the next significant bytes
ADCA	\$02	
STAA	\$04	; and store it

ทำการบวก 2 ไบต์แรกจะได้ผลลัพธ์ดังนี้

\$CC	204
+ \$76	+ 118
\$142	322

แต่การปฏิบัติตามชุดคำสั่งที่ 2 ACCA จะได้รับค่าของ \$42 ดังนั้นจะมีขนาดเท่ากับ 1 ไบต์ เท่ากันผลคูณนี้จะถูกเก็บไว้ ถ้าเราต้องการอย่างน้อย 9 บิต เพื่อแทน \$142 บิตที่ 9 คือบิตตัวทศ ผลลัพธ์ของชุดไมโครโปรเซสเซอร์ หวังสัน อีกทงห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

คำสั่ง ADDA จะเซตที่ Carry bit เป็น 1 การกระทำของชุดคำสั่ง STAA และ LDAA จะไม่กระทบกับ Carry bit

การใช้คำสั่ง ADCA ชุดคำสั่งในลำดับที่ 2 จะกลายเป็น

$$\begin{array}{r}
 1 \\
 \$00 \\
 + \$32 \\
 \hline
 \$33
 \end{array}$$

จะต้องรู้ว่าก่อนเพิ่มชุดของ Carry bit และชุดคำสั่ง STAA และ LDAA ที่ไม่มีการเปลี่ยนแปลงจะมีความสำคัญเสมอ ที่จะต้องพิจารณาว่ามีผลกระทบต่อชุดคำสั่งอย่างไรของแต่ละ CCR บิต ในทำนองเดียวกัน เมื่อมีการเพิ่มโดยปราศจากบิตทดในช่วงแรก มันเป็นไปได้ Carry Bit จะถูกเซตในการทำงานที่ผ่านมา หากไม่ต้องการบิตทดสำหรับไบต์ ภายหลังจากการเก็บผลลัพธ์ลำดับที่ 2 แล้วจะได้ตัวเลข \$3342 เก็บไว้ที่ \$04 และ \$05 เราสามารถแสดงเทคนิคการเพิ่มซึ่งเกิดไบต์ให้ตัวอย่างง่ายขึ้น ตามชุดคำสั่งจะกระทำการเพิ่มตามเดิมโดยใช้การเพิ่มดับเบิลไบต์

LDAA \$00 ;ให้ 2 ไบต์แรกเป็นตัวเลข
 ADDA \$02 ;และ 2 ไบต์ที่สองเป็นการบวก
 STAA \$04 ;ทำการเก็บไว้

ถ้าใช้ ACCB เพิ่มไบต์ต่ำและ ACC เพิ่มไบต์สูง ชุดคำสั่งของ LDD จะทำการเพิ่ม ACCBก่อน และไปเพิ่มตัวทดใน ACCA

คำสั่งการลบเป็นการยกเว้นในทำนองเดียวกัน Carry bit จะใช้สำหรับการทำงานแบบขอยืม ตามชุดคำสั่งจะให้ Carry bit เป็น 1 เพราะจะต้องขยืมเมื่อต้องการใช้

$$\begin{array}{r}
 LDAA \quad \#\$02 \\
 ADDA \quad \#\$04
 \end{array}$$

ผลลัพธ์ในการกระทำ

$$\begin{array}{r}
 \$02 \\
 - \$40
 \end{array}$$

เมื่อมีการขยืมเกิดขึ้นจะกลายเป็น

$$\begin{array}{r}
 \$102 \\
 - \$40 \\
 \hline
 \$2C
 \end{array}$$

เราอาจจะทำการลบกลับด้านกันจะได้ตามนี้

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2.7 Microcontroller Arithmetic และการ Condition Code Register

2.7.1 Two's Complement and The Sign Bit

โดยทั่วไปเกี่ยวกับตัวเลข 8 บิตจะมีขอบเขต 0 ถึง 255 และตัวเลข 16 บิต จะมีขอบเขตตั้งแต่ 0 ถึง 65535 จะเป็นจำนวนเต็มบวก จะเรียกว่าเป็นจำนวนเต็มที่ไม่มีเครื่องหมาย บางครั้งอาจต้องใช้จำนวนเต็มที่มีเครื่องหมายลบและบวก ถึงอย่างไรคอมพิวเตอร์จะใช้ตัวเลขฐานสองเท่านั้น 0 หรือ 1 แทนเครื่องหมายของจำนวนเต็ม เราต้องการวิธีอื่นของรหัสเลขฐานสองระบบนี้เรียกว่า Two's Complement ถ้าตามระเบียบของไมโครโวล่าจะนำหน้าเลขฐานสองกับเครื่องหมายเปอร์เซ็นต์ (%) และไม่มีเครื่องหมายนำหน้าของเลขฐานสิบเช่น

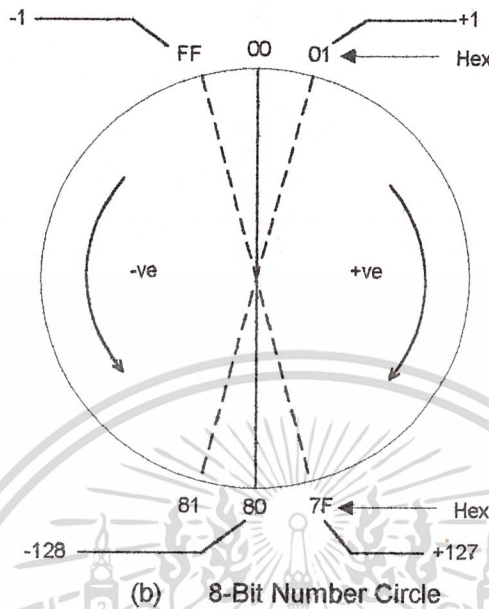
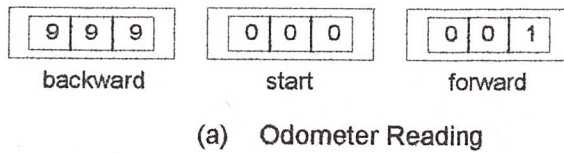
$$255 = 2^8 - 1$$

$$65,535 = 2^{16} - 1$$

เราสามารถแทนเครื่องหมายระบบเลขฐานสิบด้วยการใช้ตัวเลขเท่านั้น ไม่มีเครื่องหมายบวกหรือลบ 10's Complement รูปที่ 2.10 แสดงระบบทั้งคู่ สองคิดถึงเครื่องหมายระยะทางในรถจะวิ่งถอยหลังเมื่อขับรถถอยหลัง สมมติเครื่องวัดระยะทางมีค่าสูงสุดอ่านได้ 999 กิโลเมตร เมื่อขับรถถอยหลังจะเริ่มต้นที่ 0 แล้วนับจาก 999, 998, 997 ต่อไปเรื่อยๆ โดยตัวเลขแทนด้วย -1, -2, -3 ตามลำดับ เครื่องมือวัดระยะทางจะมีผลรวมของจำนวนเต็มที่เป็นไปได้ 1000 จะเป็นระบบ 3 ตัวเลข อาจจะทำให้การลบของตัวเลขจากการลบจาก 1000 ตัวอย่างเช่น $1000 - 5 = 995$ ดังนั้น 995 แทนด้วย -5 คือผลลบของลบเป็นผลบวก การหาผลลัพท์นี้เรียกว่าการหาตัวเลข 10's Complement

ระบบ 2's Complement สำหรับฐานสองจะคล้ายกับระบบ 10's Complement สำหรับฐานสิบ รูปที่ 2.10 (b) และวงกลมแทนระบบนี้สำหรับขอบเขต 8 บิต การเคลื่อนที่ทวนเข็มนาฬิกาแทนผลลบที่มากขึ้น ตัวเลข 8 บิต มีค่าที่เป็นไปได้ 256 ดังนั้นสามารถคำนวณ 2's Complement ของตัวเลขจากการลบออกจากฐานสอง %10000000 (256 Decimal) อย่างไรก็ตามจะง่ายกว่าการหาแบบ 2's Complement ถ้าทำการกลับค่าทุก ๆ บิตในตัวเลขฐานสอง สิ่งที่ได้เป็น 1's Complement ถ้าหา 2's Complement ก็ให้เพิ่มไปอีก 1 ตัวอย่างเช่น หา 2's Complement ของ %00000010 จะได้ 1's Complement เท่ากับ 11111101 เมื่อเพิ่มเข้าไปอีก 1 จะได้ 11111110 ตัวเลขนี้แทนด้วยลบสองสำหรับเลขฐานสิบหก -2 คือ \$FE ทางเลือกที่สามารถหา 2's Complement โดยใช้การคำนวณเลขฐานสิบหกลบออกจาก \$100 ตัวเลขลบนี้ MSB จะเซตให้เป็นหนึ่งโดยที่ MSB ของเลขฐานสองเรียกว่าเครื่องหมายบิต สามารถลบตัวเลขจากการเพิ่มด้วย 2's Complement สำหรับตัวอย่าง \$76 - \$83 จะเหมือน กับ \$76 + \$7D ซึ่งจะได้คำตอบเป็น \$F3 จะสามารถใช้เครื่องหมายตัวเลข 16บิต ในกรณีนี้บิตที่ 15 เป็น MSB เรียกว่าเครื่องหมายบิต \$FF แทนด้วยตัวเลขบวกส่วน \$FFFF แทนด้วย -1

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 2.10 รูปแบบการ Complement ของ 10's และ 2's
 รูป a.) การสมมติ Odometer ในการอธิบายแบบ 10's Complement
 รูป b.) เป็นวงกลมของตัวเลข 8-bit โดยอธิบายเป็นแบบ 2's Complement

ชุดคำสั่งของ 68HC11 จะกระทำกับไบต์คือเป็นเครื่องหมายจำนวนเต็ม ชุดคำสั่งนี้จะเซตเป็น N บิต (N Flag) ของ CCR บิต ถ้า MSB เป็น 1 หมายความว่าผลลัพธ์เป็นลบคำสั่งของแอดคิมูเลเตอร์คู่ สมมติเครื่องหมายเลข 16 บิต ชุดคำสั่งจะบอกใน Appendix A โดยอ้างอิงจากคู่มือ เครื่องหมายของบิตที่ 7 และบิตที่ 15 อาจอ้างอิงกับ CCR บิต ถ้าคำสั่งมีผลลัพธ์เป็นลบจะทำการเซต N Flag เป็น 1

2.7.2 Carry, Overflow, Zero, and Half Carry

ในหัวข้อนี้บิตใน CCR บิต (ดูรูปที่ 2.6) โดย flag H, N, Z, V, C แสดงผลลัพธ์ของการปฏิบัติงานเกี่ยวกับตัวเลขและ S, X และ I จะใช้ครอบคลุมบิต เมื่อผ่านหัวข้อที่ 2.6 มาแล้ว เราว่าการทดใช้อย่างไร การเซต Half carry (H) อย่างไรก็ตามจะทดสอบบิต 3 ไปบิต 4 ใน Word อื่นๆ เมื่อมีการทดจากส่วนที่ต่ำไปยังส่วนที่สูงกว่าคำสั่งของ DAA เท่านั้นที่จะมีผลกระทบจากสภาพของ H ดูตัวอย่างเพิ่มเติมดังนี้

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

LDDA #5A

ADDA #5A

ตามนี้จะเซต H เป็น 1 และ C เป็น 0

LDDA #5A5

ADDA #5A5

ในส่วนนี้จะเซต H เป็น 0 และ C เป็น 1 ผลลัพธ์ของ 8 บิตจะต้องเซตเป็น \$4A

- บิต Zero (Z) จะเซตเป็น 1 ถ้าผลลัพธ์ของชุดคำสั่งเป็น 0 จะปรากฏถ้าเราเพิ่มตัวเลขแบบ 2's Complement

LDDA #5A

ADDA #5A6

ภายหลังจากการปฏิบัติงาน Z เป็น 1 และ C เป็น 1

เราสามารถให้ชุดคำสั่งการเปรียบเทียบทำการทดสอบถ้าเลข 2 จำนวนเท่ากัน เมื่อลบกันจะเซต Z เป็น 1 เมื่อผลลัพธ์เป็น 0 แต่ไม่เหมือนกับชุดคำสั่งลบจะไม่ใส่ความแตกต่างของรีจิสเตอร์หรือที่ตั้งของหน่วยความจำพิจารณาตามตัวอย่างดังนี้

LDDA #77

CMPA #77

SUBA #77

ทั้ง CMPA และ SUBA จะเซต Z เป็น 1 แต่ 77 ที่เหลืออยู่ใน ACCA หลังจากการปฏิบัติงาน CMPA โดย ACCA จะกลายเป็น \$00 หลังจากการปฏิบัติงาน SUBA จะเซต Z flag

- Over flow (V) เซต เมื่อมีการเกินเกิดขึ้นไม่ว่าจะเป็นบวกหรือลบ เครื่องหมายตัวเลข ซีพียูจะรู้ได้อย่างไรว่าข้อมูลเป็นเครื่องหมายหรือไม่มีเครื่องหมาย ถ้าไม่รู้จะเซต C เมื่อตัวเลขไม่มีเครื่องหมาย และ จะเซต V และ N ถ้าหากมีเครื่องหมาย ผู้เขียนโปรแกรมจะแบ่งชุดคำสั่งการตรวจสอบสำหรับ C หรือสำหรับ V และ N โดยที่ Z จะทำงานได้ทั้งสองค่า

ใน 8 บิต ของระบบ 2's Complement จะมีขอบเขตต่ำสุดคือ \$80 (-128) และสูงสุดคือ \$7F (+127) Over Flow จะเกิดผลลัพธ์ทางการทำงานของตัวเลขเกินขอบเขตเสีย จะคล้ายคลึงกับการทดแต่จะแตกต่างกันที่การเขียน เมื่อ C เป็น 1 หมายความว่า การเพิ่ม \$100 ไปยังผลลัพธ์ที่สำหรับการเพิ่มส่วนในการลบหมายถึงการลบด้วย \$100 เมื่อ V ทำการเซตหมายความว่าผลลัพธ์จะไม่ทำให้รู้ได้ Over flow จะปรากฏตามตำแหน่งดังนี้

+ ve plus + ve equal - ve

- ve plus - ve equal + ve

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

+ minus - ve equal - ve

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

- minus + ve equal + ve

ตามคำสั่งแสดงตำแหน่งเมื่อ V เป็น 1 และ C เป็น 0

LDDA #S73

ADDA #S65 ;จะได้ผลลัพธ์เป็น \$D8, V = 1, C = 0, N = 1

SUBA #S5F ;จะได้ผลลัพธ์เป็น \$79, V = 1, C = 0, N = 1

เราอาจจะเพิ่มตัวเลขบวก 2 เพื่อให้ได้ผลลัพธ์เป็นลบ เมื่อต้องการตัวเลขบวก 2 ตัวจากผลลัพธ์นี้ จะได้ผลลัพธ์เป็นบวก เมื่อพิจารณาตัวเลขที่ไม่มีเครื่องหมาย ผลลัพธ์จะมีเหตุผล อีกตัวอย่างแสดงตำแหน่งเมื่อ V เป็น 0 และ C เป็น 1

2.7.3 ตัวเลขรหัสแบบ BCD (Binary-Code-Decimal Arithmetic)

Binary Code Decimal เป็นระบบตัวเลขฐานสองไม่ใช่แต่ละกลุ่มมี 4 บิต เริ่มต้นทางด้านขวาแทนที่ตัวเลขฐานสิบตามรหัส BCD สำหรับ 256 คือ %001001010110 ถ้ามองที่ฐานสองโดยตรงจะได้ \$256 ในฐานสิบหก แต่ \$256 คือ 598 ในฐานสิบ ซึ่งเป็นไปไม่ได้ทั้งหมดที่ตัวเลขฐานสองสามารถใช้แทนความหมายของ BCD ดังตัวอย่าง %00101010 จะไม่เป็นไปตามกฎของ BCD เพราะ %1010 จะแทนด้วย 10 ซึ่งไม่ใช่ตัวเลขฐานสิบตัวเดียว BCD จะมีประโยชน์เมื่อใช้จะแสดง BCD เมื่อเราส่งข้อมูลเป็นเลขฐานสองเช่น %01011001 ไปยังจอภาพ จะแสดงผลเป็นตัวเลข 59

BCD จะเป็นสิ่งลอกตามความรู้สึกที่เกี่ยวกับตัวเลขฐานสองและยกเว้นการได้ผลลัพธ์ที่ต้องการ 68HC11 จะมีชุดคำสั่งที่จะพัฒนาผลลัพธ์ของการเพิ่มที่ทำให้ผลลัพธ์ของ BCD มีเหตุผล ซีพียูในการเพิ่มตัวเลขในฐานสอง โดยไม่มีทางที่จะรู้ความหมายที่แท้จริงของ BCD จึงจำเป็นต้องมีความระมัดระวัง ชุดคำสั่งนี้เป็นฐานสิบที่ปรับปรัง ACCA, DAA เราใช้ ACCA สำหรับการเพิ่ม BCD เกี่ยวกับผลลัพธ์จะแน่นอนซึ่งจะใช้ตามนั้นโดยตรง โดยตามคำสั่ง ABA ADD และ ADC เพราะที่ใช้ C และ H บิตของ CCR ดีกว่า ACCA ที่ใช้กำหนดเหตุผลของผลลัพธ์ของ BCD

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทที่ 3

การออกแบบโปรแกรม

3. การออกแบบโปรแกรม

3.1 ความรู้เบื้องต้นในการพัฒนาโปรแกรม

เราสามารถจะอธิบายได้ว่า เราสามารถใช้คอมพิวเตอร์สร้างโปรแกรมภาษาแอสเซมบลีสำหรับไมโครคอนโทรลเลอร์ได้อย่างไร การรวบรวมโปรแกรมคอมพิวเตอร์ที่ใช้ทำนี้ เราเรียกว่า Development system การเปลี่ยนแปลงระบบพัฒนาทำได้ง่าย ถึงแม้ว่าจะมีรายละเอียดติดกัน ส่วนใหญ่จะมีวิธีการใช้งานคล้ายคลึงกัน ในที่นี้จะอธิบายการใช้ระบบพัฒนาในรูปแบบ

เราจะใช้ลักษณะการปฏิบัติงานสำหรับคอมพิวเตอร์ที่ใช้กับระบบการทำงาน Ms-Dos เพราะว่าคนส่วนใหญ่ใช้คอมพิวเตอร์ Ms-Dos อย่างไรก็ดี ผู้พัฒนาโปรแกรมจำนวนมากใช้คอมพิวเตอร์ที่ใช้งานบนระบบการทำงาน UNIX ซึ่งเป็นลักษณะพิเศษของระบบการพัฒนาสำหรับการปฏิบัติงานของไมโครโวล่า จุดสำคัญของทั้งคู่คือระบบการทำงานที่ใช้จะมีผลลัพธ์เหมือนกัน อย่างแรกต้องสร้าง Source code จะต้อง มี Text file จะสามารถสร้าง Source code โดยโปรแกรม Text editor ซึ่งดูได้ใน Dos และ Notepad ใน Ms Windows หรืออาจจะใช้ Word processor เก็บผลลัพธ์ในรูปแบบ ASCII text ซึ่ง Word Processor จะจัดหา Option ตามนี้

ขั้นตอนต่อไปก็ใช้แอสเซมเบลอร์ แปลความหมายของ Source Code ซึ่งดูได้จากลักษณะของแอสเซมบลี โดยแอสเซมเบลอร์จะอ่าน Source code และผลิตเป็น Object code โดย Object code จะมี Machine code เพื่อใช้ในการแนะนำอื่น ๆ แต่ไม่จำเป็นจะต้องใช้การกำหนดแอดเดรสสุดท้ายของแต่ละคำสั่ง โดยอาจจะทำการสำรองไบต์แทนการกำหนดแอดเดรสสุดท้าย โดย Assembler จะผลิตไฟล์ที่แสดงรายละเอียด การรวมรายละเอียดหนึ่งหรือมากกว่าของไฟล์ Object code ที่จะผลิต Hex file ซึ่งจะแนะนำเกี่ยวกับ Machine code การแก้ไขการกำหนดแอดเดรสสุดท้าย ผู้ใช้จะแปลง Hex file เป็นรูปแบบการปฏิบัติงานที่เรียกว่า Binary file

ถ้าสร้างโปรแกรมภาษา Assembly ของ 68HC11 โดยใช้ Dos ของคอมพิวเตอร์ ท่านจะต้องใช้ Cross Assembler โดยโปรแกรมนี้จะทำงานบนระบบการใช้งานชนิดหนึ่งของคอมพิวเตอร์ ซึ่งจะไม่เหมือนกับ Assembler เดิม โดยจะทำการรวบรวม Source code สำหรับการปฏิบัติงานที่แตกต่าง ๆ สำหรับตัวอย่าง ถ้าใช้ Avocet AVMAC11 68HC11 Cross Assembler สำหรับการแสดงให้ดูการทำงานภายใต้ Ms-Dos ที่ใช้ผลิต Object code สำหรับไมโครโวล่า 68HC11 โดยโปรแกรม 68HC11 จะใช้แปลง Source code ต่าง ๆ เป็น Object code

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3.2 รูปแบบของ Source Code

Source Code จะต้องกำหนดตามกฎในการใช้คำสั่งสำหรับ Assembler ที่ใช้รวบรวมสำหรับมัน ถ้าไม่เป็นไปตามกฎของ Assembler แล้วที่ได้จะเกิด error โดยข้อความที่ได้จะขึ้นอยู่กับ error มันจะพบ error ใน syntax แต่จะไม่ error ในโปรแกรมลอจิก

พิจารณาชุดคำสั่งของ Source code ตามนี้

```
LDS    FF        ;เมื่อต้องการโหลด SP กับค่าที่ $00FF
```

Assembler จะทำการเตือนเกี่ยวกับerror เพราะว่ามันไม่รู้จัก "FF" เครื่องหมาย \$ จะการผิดพลาด แต่อย่างไร Assembler ไม่สามารถทำให้เกิดความถูกต้องได้

```
LDS    $FF       ;เมื่อต้องการโหลด SP กับค่าที่ $00FF
```

ในรูปแบบนี้การเขียนโปรแกรมจะมีเหตุการณ์ที่ไม่คาดคิด ถ้าใช้ Direct code แทน Immediate code โดย Assembler ไม่สามารถอ่านความคิดของผู้เขียนได้ โดยจะเป็นตามกฎของมันทั้งคู่

ใน Listing 3.1 แสดงรูปแบบของตัวอย่างของ Source code

; Listing 3.1

```
$ALLPUBLIC
```

```
; make all labels and symbols known to simulator
```

```
; FILE list4.a.asm
```

```
; demo source code file
```

```
; MAXIMUM UNSIGNED BYTE
```

```
; Find the largest unsigned in a block of data
```

```
; DATA STRUCTURE
```

```
; MAXRESULT    Address where result is stored
```

```
; COUNT        Address that contains number of byte in data block
```

```
; FIRST        Address of first element in block
```

```
; ALGORITHM
```

```
; 1. Get COUNT
```

```
; 2. Set MAX = 0, the current maximum
```

```
; 3. Compare each element to MAX
```

```
    if element > MAX then MAX = element
```

```
    Else MAX unchanged
```

```
; 4. Repeat step 3 for all elements
```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนลิขสิทธิ์สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามเผยแพร่เปลี่ยนแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

;      5. Put result, MAX into MAXRESULT
;=====
; Define data
                EXTERN   UNPACK           ; define in another source code
STACK         EQU      $FF
;-----
; start data segment
; want page0 RAM to force direct addressing mode
; whenever possible
                SEG      Page0
RAM           DS      1
MAXRESULT    DS      1
COUNT       DS      1
; for convenience of simulation, predefine some RAM data
FIRST        DB      $5C,$67,$00,$31,$B3,$A5,$20,$80
                $88,$3C,$91,$43,$CE,$CE,$34,$01
; end data segment
;-----
; Program Segment
;-----
                DEFSEG   Maximum
                SEG      Maximum
                LDS      #STACK           ; initialize start of stack
                LDAB     COUNT           ; get count
                CLRA     ; Maximum = zero (min. possible)
                LDX      #FIRST          ; point to first entry in block
MAXM          CMPA     0,X               ; is current maximum greater than current entry
                BCC     NOCHG           ; if yes, keep maximum
                LDAA    0,X             ; else replace with current entry
NOCHG         INX      ; point to next entry
                DECB    ; all entries checked?
                BNE     MAXM
                STAA    MAXRESULT       ; save maximum
                LDX     #MAXMRESULT-2
                TAB      ; set up calling registers

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้ภายในที่ออกจากรั้วมหาวิทยาลัย ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

JSR      UNPACK      ; unpack result
HERE    BRA      HERE      ; stop program
; end of program segment
;-----
;                END      ; end of source code, assembler will not assemble
;                ; anything AFTER this point.
;-----

```

โดย Source code จะแสดงลักษณะเด่นต่าง ๆ โดยไม่ต้องกังวล ถ้าลักษณะเด่นต่าง ๆ ทำให้เกิดการวง เราสามารถอธิบายในส่วนนี้และในส่วนอื่น ๆ แต่ละบรรทัดของ Source code จะรวบรวมเป็นไฟล์หรือคอลัมน์ดังต่อไปนี้

label	instruction	operand	command
-------	-------------	---------	---------

กับการยกเว้นบางอย่างในแต่ละ field ของการทำงานท่านจะต้องใช้ Operand กับ Instruction บ่อยๆ

Label Field โดย Label จะเหมือนกับเครื่องหมายบรรทัดในโปรแกรม ในโปรแกรมบรรทัดอื่น ๆ สามารถใช้ Label แทนที่ Operand สำหรับตัวอย่าง MAXM เป็น Label มันจะบอกตำแหน่งของชุดคำสั่ง CMPA 0,X โดยโครงสร้าง BNE จะใช้แทนที่ Operand โดย Assembler สามารถคำนวณความสัมพันธ์ของแอดเดรสของคำสั่ง BNE ที่ใช้โดย Label field จะต้องเริ่มต้นในคอลัมน์แรกของแต่ละบรรทัด โดยอาจจะมีกรยกเว้นบ้าง สำหรับ Assembler บางที่ Comment อาจะเริ่มงานในคอลัมน์ Instruction Field จะมีอยู่ 2 ชนิดในเทอมที่อาจจะปรากฏใน Instruction field ซึ่งมันคือ Op-และ Pseudo-operation (Pseudo-op) โดย Op-code จะเป็นรูปแบบของ Mnemonic ของชุดคำสั่งการปฏิบัติโดย Op-code จะบอกจุดหมายของการกระทำว่าทำอะไร

โดย Pseudo-op จะบอกว่า Assembler ทำงานอะไรบ้าง โดย Assembler จะไม่แปลงเป็น Machine code สำหรับจุดมุ่งหมายของการกระทำ โดยตัวอย่างของ Pseudo-op คือ EQU มันจะกำหนดค่าฐานสิบหกของ \$FF เป็นสัญลักษณ์ STACK โดย STACK ของมันจะใส่ลงใน Label field โดย Assembler จะแสดงคำสั่งของ LDS #STACK เทียบเคียงกับ LDS #\$FF

Operand Field บางทีชุดคำสั่งอาจไม่ต้องการ Operand โดย DECB และ END เป็นตัวอย่าง โดย Operand field จะคล้ายกับข้อมูลหรือแอดเดรสที่สอดคล้องกับชุดคำสั่ง โดย Op-Code และ Pseudo-op สามารถมี Operand สำหรับโครงสร้าง BNE โดิน \$FF คือ Operand สำหรับ Pseudo-op ของ EQU

Comment Field จะต้องเริ่มต้นกับ เครื่องหมายเซมิโคลอน (;) โดย Assembler อื่น ๆ อาจจะต้องใช้ ลักษณะความแตกต่างแสดงการเริ่มต้นของ Comment field ตามบรรทัดของ Source code ใน PASM

LDS # \$FF ;ทำการโหลด SP กับค่าที่ \$00FF

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปดสิ่งนี้ และต้องยังอิงเงาของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

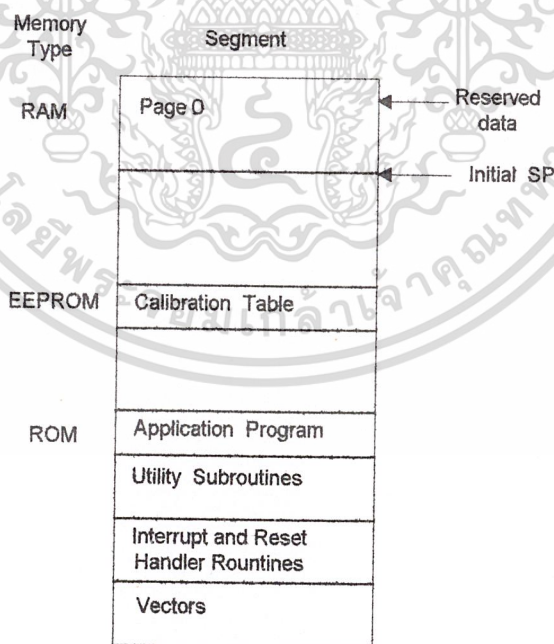
Assembler จะไม่สนใจ Comment จะมีความสำคัญกับโปรแกรมที่ต้องการ Comment มาประกอบในการพิจารณา เช่น ใน Listing 4.1

End ในส่วนของ Source code จะต้องมีความว่า End เพื่อให้รู้ว่าเมื่อไรจะทำการหยุดการ Assembling ถ้าหากไม่มีแล้ว Assembler จะให้ข่าวสารที่ผิดพลาดได้

3.3 Code และ Data segment

Source code จะทำการจัดระเบียบเป็น Block เรียกว่า Segment โดย Segment จะระบุไว้ชัดเจนใน Code, Data และหน่วยความจำที่สำรองไว้ มันจะเป็นไปได้ที่จะเพิ่มทุกอย่างภายใน 1 Segment แต่อย่างไรก็ตามเป็นความคิดที่ดีที่จะระบุการแยกแยะส่วนต่าง ๆ ของ Segment สำหรับ Code Data และพื้นที่พิเศษ คล้ายกับ Vector, Look-up table, Subroutine code และ Stack การเชื่อมต่อกันจะกำหนดด้วย Segment เริ่มต้นของแอดเดรส

ตามรูปที่ 3.1 แสดงการรวบรวมแต่ละชนิดของหน่วยความจำที่ใช้ Segment สำหรับ 68HC11 คล้ายกับไมโครคอนโทรลเลอร์แต่ละ Segment อาจมีชื่อคล้ายกันโดย Pseudo-op ของ DEFSEG จะกำหนดชื่อของ SEG จะบอกเกี่ยวกับ Assembler แต่ละ Code ซึ่งมันเป็นของชื่อ Segment โดยอ้าง Listing 3.1 ที่เป็น Segment "Maximum" เป็นการกำหนดและเริ่มต้น เมื่อเราดู Segment พิเศษที่มีชื่อเรียบร้อยแล้ว ตัวอย่างคือ Page 0



Note: Shows segment for single - chip mode

รูปที่ 3.1 การกระทำของหน่วยความจำโดยใช้ Segment

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนลิขสิทธิ์สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Segment ใช้ประโยชน์สำหรับการปรับการพัฒนาโปรแกรมให้เข้าที่ สำหรับตัวอย่าง Subroutine Library การพัฒนาโปรแกรมเท่านั้น ที่ต้องการพิจารณาการใช้ของโปรแกรมโดย Avocet 68HC11 Cross Assembler จะใช้พื้นฐาน 3 ชนิดของ Segment คือ

1. Absolute
2. Relocatable
3. Fixed Relocatable

Segment ของ Maximum เป็น Relocatable Segment และ Segment ของ Page 0 คือรูปแบบพิเศษของ Absolute Segment

Absolute โดย Source code จะกำหนด Address เริ่มต้นของมัน การเชื่อมคือไม่สามารถที่จะตั้ง Segment เมื่อเริ่มต้นที่ Address อื่น สำหรับค่า Segment ของ Page 0 เริ่มต้นที่ \$0000 มันไม่สามารถยาวเกิน 256 ไบต์ และชุดคำสั่งสามารถไป Direct Address mode สำหรับข้อมูลใน Page 0 เราสามารถจำกัดความ Segment ของ Maximum อีกครั้งและระบุ Address เริ่มต้นได้ตามนี้

```
DEFSEG Maximum, ABSOLUTE
SEG Maximum
ORG $E000
```

ABSOLUTE จะเริ่มทำเป็น Segment Attribute ซึ่งการระบุ Address เริ่มต้น พวกเราอาจใช้ ORG ของ Pseudo-op ข้อผิดพลาดอย่างหนึ่งของการใช้ Absolute Segment คือมันจะปรากฏบนการพัฒนาโปรแกรมที่รับประกันว่าไม่มี Segment ที่ซ้อนกัน การเชื่อมต่อจะถูกใช้บ่อยถ้าไม่มี Relocatable Segment ที่ซ้อนกัน แต่มันจะเตือนถ้ามีการซ้อนกันของ Fixed Relocatable Segment

Relocatable การเชื่อมต่อจะถูกกำหนด Address เริ่มต้นของ Relocatable Segment ทั้งหมด โดย Listing 3.1 แสดงการกำหนด Relocatable Segment ในรูปแบบของ Segment ชื่อ Maximum ในรูปแบบนี้จะเริ่มที่ Address หลัง Address สุดท้ายใน Segment ของ Page 0 โดย Relocatable Segment อื่น ๆ จะเริ่มต้นทันทีหลังจาก Segment นี้ โดยปกติการเชื่อมต่อจะเลือก Address เริ่มต้นและการส่งของ Relocatable Segment ท่านไม่สามารถควบคุมการเชื่อมต่อให้เป็นลำดับโดยการเริ่มต้น Relocatable Segment ที่ Address อื่น ๆ ท่านสามารถระบุการสั่งที่แน่นอนของ Relocatable Segment ให้เกิดการเชื่อมต่อ

Fixed Relocatable เป็นการผสมของ 2 รูปแบบ บ่อยครั้งที่ท่านต้องกำหนด Address เริ่มต้น สำหรับตัวอย่าง Vectors มีการกำหนด Address โดยเริ่มต้น \$E000 เราสามารถกำหนด Segment ของ Maximum โดย Fixed Relocatable ได้ตามนี้

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

DEFSEG Maximum, Start=\$E000

SEG Maximum โดยกำหนด Fixed Relocatable Segment โดยใช้

Attribute ของ START

3.4 Pseudo-operations

จะเป็นตัวบอกว่า Assembler ทำอะไรโดย Pseudo ของ DEFSEG และ เริ่มต้น Segment โดย ORG จะกำหนด Address เริ่มต้น ภายใน Absolute Segment โดย End เป็นเครื่องหมายจบของ Source Code สำหรับ Assembler โดย EQU จะกำหนดค่าที่ใช้แทนสัญลักษณ์ ดังแสดงใน Listing 3.1

เราสามารถเริ่มต้น Segment มากกว่า 1 ได้ตัวอย่างเช่น เราเขียน Segment ของ Page 0 และตามด้วย Segment ของ Maximum และตามด้วยการต่อเนื่องของ Segment ของ Maximum แสดงตามนี้บางที่ Pseudo-op จะกำหนดข้อมูล จะกำหนดข้อมูล

```
SEG      Page0      ; start segment "Page0" first time
DEFSEG   Maximum, ABSOLUTE ;define it and
SEG      Maximum   ; start it first time
ORG      $E000
SEG      Page0     ; continue segment "page0"
SEG      Maximum   ; continue segment "Maximum"
```

DS หรือ "Define space" การเชื่อมต่อการเริ่มต้นของ Segment ของ Page0 นี้ ที่แอดเดรส ถ้านี้เป็นช่วงแรกของการใช้งาน Assembler จะกำหนด แอดเดรส \$0000 จนถึง label RAM มันจะสำรองไว้ 4 ไบต์ เพราะ assembler จะกำหนดแอดเดรส \$0004 จนถึง label MAXRESULT ซึ่งมีสำรองไว้ 1 ไบต์ สำหรับตัวมัน label COUNT จะกำหนดที่แอดเดรส \$0005 โดย DS จะไม่กำหนดข้อมูลของแอดเดรส

DB หรือ "Define byte" โดย assembler จะกำหนด label FIRST ก่อนที่แอดเดรส \$0006 โดย DB จะกำหนดแอดเดรสนี้กับข้อมูล \$5C ซึ่งมันจะกำหนดตำแหน่งตาม operand ตามแอดเดรส ที่แอดเดรส \$0007 จะมี \$67 และแอดเดรส \$0008 จะมี \$00 และที่แอดเดรส \$0015 จะมี \$01 โดย DB จะกำหนด 1 ไบต์ของข้อมูลแต่ละแอดเดรส

DW หรือ "Define word" มันจะกำหนด 2 ไบต์ ของแต่ละแอดเดรส สำหรับ 68HC11 จะกำหนด Word ไว้ 2 ไบต์ เราสามารถเขียนใน segment ของ Page0 ใหม่ได้ โดยใช้ DW แทน DB ตามนี้

```
SEG      Page0
RAM      DS      4
MAXRESULT DS    1
```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```
COUNT DS 1
```

จะสะดวกสำหรับการเขียนแบบบางอย่างของ RAM

```
FIRST DW $5C67,$0031,$B3A5,$2080
      DW $883C,$9191,$43CE,$3401
```

EXTERN จะบอกว่า Assembler นั้น label จะถูกกำหนดในแต่ละ Source code ในรูปแบบของ Listing 3.1 label ของ UNPACK จะถูกใช้กับโครงสร้าง JSR Instruction โดย Assembler จะแปลง JSR เป็นเลขฐานสิบหก \$BD (สำหรับแอดเดรส Extended) และใส่ Op-Code สำหรับ BRA (\$20) หลังจากที่ได้เชื่อมต่อกับ Object Code กับ Object Code อื่น ๆ การเชื่อมต่อจะเติมลงใน 2 ไบต์ ที่ใส่ไว้กับแอดเดรสของ UNPACK

Numbering System Conventions ใน Listing 3.2 แสดงตัวอย่างการใช้จะช่วยให้เข้าใจผลลัพธ์ของ แอสเซมบลี และแก้ไขด้วย Comment ซึ่งจะทำลายจุดมุ่งหมายของกรใช้ Assembler

Listing 3.2 ; Sample data segment to demonstrate data definition, pseudo-op
; start data segment

```
DEFSEG datablock, ABSOLUTE
SEG datablock

ORG
; assigning values to symbols, can use decimal, hex, or ASCII

STACK EQU $FF
NUM1 EQU 55
NUM2 EQU $55
NUM3 EQU 'U'

; RESULT STACK = $FF, NUM1 = $37, NUM2 = $55, NUM3 = $55, ASCII code for 'U'
; DS reserves uninitialized bytes of space

BEGINS DS 4 ; assigned to address $0000
RESULT DS 1 ; assigned to address $0004
COUNT DS 1 ; assigned to address $0005

; DB defines 8-bit quantities can use decimal, hex, or ASCII
BEGIN DB 50, $50, '5'

; RESULT BEGIN assigned to address $0006
```

เอกสารนี้เป็นของมหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง ไม่ควรเผยแพร่ในที่อื่นโดยไม่ได้รับอนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่าการแก้ไขที่เพิ่ม ขาด หรือเปลี่ยนแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

; a string is a sequence of bytes representing ASCII

; characters

```
STRING DB "Hello my friend\r\n"
```

; \r\n means carriage return and linefeed (new line)

; RESULT STRAING assigned to address \$C00B

; hex code C00B 48 65 6C 6C

; C00F 6F 20 6D 79

; C013 20 66 72 69

; C017 65 6E 64 0D

; C00F 6F 20 6D 79

; C01B 0A

; DW defines 16-bit quantities

```
DW$6,6,$54C3,'x','y',"XY"
```

; RESULT

; hex code C01C 00 06 00 06

; C020 54 C3 00 78

; C024 00 79 58 59

; demonstrate prefix convention

```
HEXP DB $FB
```

```
DECP DB -5
```

```
OCTP DB @373
```

```
BINP DB %01111011 ; picky , must begin  
; with a zero bit
```

; RESULT

; hex code C028 FB FB FB FB

; demonstrate suffix convention

```
DB 12H
```

```
HEXS DB 0FBH
```

```
DECS DB -5
```

```
OCTS DB 373Q
```

```
BINS DB 11111011B
```

RESULT

; hex code C02C 12 FB FB FB FB

; use labels or symbols as operands

```
DB NUM2 ; a symbol
```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```
DW    STRING ; a label
RESULT
; hex code C031 55 C0 0B
; end of data segment
```

เป็นความแตกต่างระหว่าง Label และ symbol โดย label จะกำหนดจาก Assembler เมื่อใช้ DW, DS หรือ DB ดังนั้นแอดเดรสสุดท้ายของ label เป็นการกำหนดจากการเชื่อมต่อ ส่วน Symbol จะกำหนดจาก EQU ค่าจะไม่เปลี่ยนแปลงระหว่างการ Assembler และไม่สามารถเปลี่ยนได้ทางการเชื่อมต่อทางนี้เป็นไปไม่ได้ของ label คือ Special Symbol ซึ่งไม่สามารถปรากฏใน label ใน Filed และ Operand filed

Procedure Pseudo-ops โดย Procedure เป็นส่วนของ Source code สามารถกำหนดการใช้ Pseudo-ops ของ PROC และ ENDPROC ได้ เป็นเทคนิคในการรวบรวม Source code จะต้องเพิ่ม Section ของโปรแกรม Code ในส่วนนี้จะพบเครื่องหมายไบต์ใน block ของข้อมูล ที่ใช้เหมือนกันกับ label ดังเช่น COUNT ,FIRST และNOCHG

แต่ละ Procedure สามารถใช้ Local ของ label และ Symbol ของมันเอง โดย Local label เริ่มต้นกับจุดสองจุด (..) สำหรับตัวอย่าง

```
LDX  #..FIRST ; using a local label
```

ถ้าใช้ Label โดยปราศจากจุด 2 จุด จะพิจารณา Global สำหรับการผ่านเข้า Source Code ดังนั้นจะสามารถกำหนดเพียงแต่ครั้งเท่านั้น

เริ่มต้นการใช้ Procedure หากการใช้ Pseudo-op ของ PROC เมื่อเขียนโค้ดกำหนด Procedure และการจบ Procedure จะใช้ Pseudo-op ของ ENDPROC แต่ละ Procedure จะมีชื่อของมันเอง ด้านล่างจะแสดงการใช้ โดย Procedure มีชื่อว่า Unsignmax

```
unsignmax PROC ; start procedure
```

(Procedure code here)

```
unsignmax ENDPROC ; end procedure
```

จะกำหนด Segment แต่ละครั้งเท่านั้นกับการใช้ Pseudo-op ของ DEFSEG แต่สามารถผ่านเข้าได้หลายครั้ง ถ้าใช้ Pseudo-op ของ SEG สำหรับตัวอย่าง อาจจะใช้ DEFSEG ด้านนอกของ Procedure ภายในแต่ละ Procedure จะใช้ Pseudo-op ของ SEG ได้ตามต้องการ สำหรับตัวอย่างสามารถใส่บางสิ่งๆที่เหมือนกันตามนี้

เอกสารนี้เป็น DEFSEG Maximum การใช้ define segment once ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า Unsignmax PROC นั้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

SEG      Page0
..RAM    DS      4          ; sample instruction using local label
        (rest of segment code)
SEG      Maximum
        (segment code)
Unsignmax PROC
SEG      Page0          ; reenter Page0 segment
..RAM    DS      4          ; sample instruction using local label
        (rest of segment code)
SEG      Maximum      ; reenter maximum segment
        (segment code)
signmax  ENDPROC

```

3.5 THE ASSEMBLY TWO-PASS PROCESS

ในคำสั่งสำหรับ Assembler เพื่อให้เข้าใจ Label และ Symbol ท่านจะต้องทำงานผ่าน Source code สองครั้ง ซึ่งอาจจะเรียกว่า Two-pass process ในการผ่านครั้งที่ 1 จะเติมแอดเดรสและรหัสฐานสิบหกที่วิ่งไปในแต่ละบรรทัด และออกจากกระยะห่างที่ไม่รู้ค่า ในระหว่างการผ่านครั้งแรก Assembler จะเก็บการแนะนำที่เป็นไปได้ทั้งหมด เมื่อมันพบ Label และ Symbol ที่กำหนดใน Label field ส่วนการผ่านรอบสอง เริ่มต้นอีกครั้งที่ Source code บรรทัดแรก และเติมส่วนที่ขาดไปจากการผ่านครั้งแรก ในระหว่างการปฏิบัติงานของ Assembly โดย Assembler จะใช้ Location counter กำหนดจุดบนบรรทัดที่กำลังทำงาน ซึ่งมันจะคล้ายกับโปรแกรม Machine code ที่ใช้กับโปรแกรม Counter register บรรทัดของ Assembler ต้องการ การผ่านเพียงครั้งเดียว เพราะว่ามันไม่ได้รองรับการ Label และ Symbol ในการใช้ Source code

ดังแสดงใน Listing 3.3 เมื่อ Source code ของ Listing 3.1 เป็น Assembler จะสร้าง Listing file สำหรับการทำการติดต่อกับ Object file โดย Listing file ที่แท้จริงจะซ้ำ ในการแสดง File ทั้งหมด ดูได้จาก Listing 3.3 และอ่านคำอธิบายที่ตามมา

```
; Listing 3.3
```

```
; Modified version of listing file produced
```

```
; when source code of Listing 4.1 is assembled
```

เอกสารที่สงวนไว้สำหรับ STACK งานเพื่อการศึกษา EQU นั้น ไม่นอนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 00FF
 0000@ (0004) RAM แปลงเนื้อ DS และต้องอ้างอิง 4 เจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

0004@	(0001)	MAXRESULT	DS	1
0005@	(0001)	COUNT	DS	1
0006@	5C 67 00 31	FIRST	DB	\$5C,\$67,\$00,\$31
000A@	B3 A5 20 80		DB	\$B3,\$A5,\$20,\$80
000E@	88 3C 91 91		DB	\$88,\$3C,\$91,\$91
0012@	43 CE 34 01		DB	\$43,\$CE,\$34,\$01
			DEFSEG	Maximum
			SEG	Maximum
0000&	8E 00FF		LDS	#STACK
0003&	D6 05@		LDAB	COUNT
0005&	4F		CLRA	
0006&	CE 0006@		LDX	#FIRST
0009&	A1 00	MAXM	CMPA	0,X
000B&	24 02		BCC	NOCHG
000D&	A6 00		LDAA	0,X
000F&	08	NOCHG	INX	
0010&	5A		DECB	
0011&	26 F6		BNE	MAXM
0013&	97 04@		STAA	MAXRESULT
0015&	CE 0002@		LDX	MAXRESULT-2
0018&	16		TAB	
0019&	BD 0000*		JSR	UNPACK
00CC&	20 FE	HERE	BRA	HERE

โดย Object code จะปรากฏในคอลัมน์ที่เริ่มต้นทางด้านซ้าย กับแอดเดรส เมื่อมีการใส่แอดเดรส คอลัมน์ทางขวาจะแสดงบรรทัดของ Source code ที่สอดคล้องกัน คุณลักษณะพิเศษบางอย่าง จะใช้ในส่วน of Object code โดย At sign (@) จะแสดงแอดเดรสที่มีความสัมพันธ์กับการเริ่มต้น ของ Segment Page 0 โดย Ampersand (&) จะแสดงความสัมพันธ์ระหว่างแอดเดรสกับจุดเริ่มต้นของ Segment ที่ผู้ใช้กำหนด เมื่อมีการติดต่อกำหนดแอดเดรสสุดท้ายจะเหมือนกับผลต่าง เช่นตัวอย่าง เราสามารถระบุจุดเริ่มต้นของ Segment MAXIMUM ที่ \$E000 โดย Parentheses () จะแสดงจำนวน ไบต์ที่ต้องการสำรองไว้ ซึ่งไม่รู้ค่าในตอนแรก

First pass ที่ Segment ของ Page 0 โดยที่ Assembler ในตอนแรกเป็น Location counter เมื่อทำการเพิ่ม Location counter เพื่อสำรองบิตสำหรับ RAM, MAXRESULT และ COUNT จะแสดงความสัมพันธ์ของแอดเดรสที่ 0,4 และ 5 ตามลำดับ เมื่อพบ FIRST จะถูกบันทึกที่แอดเดรสที่ 6 เมื่อนับตัวเลข

จากการกระทำของ DB ไบต์ และทำการเติมลงไป โดย Assembler จะบันทึกจนถึง Segment ของ Page 0 ที่ \$0015 เป็นอันจบ สำหรับ Segment ของ MAXRESULT โดย Assembler จะเริ่มนับแอดเดรสใหม่ที่ศูนย์ เป็นความสัมพันธ์กับการเริ่มต้น Segment ซึ่งจะแปลง Op-Code ของ Operand แรก เป็น LDS ในทันที จะกำหนด Op-Code ไบต์ ของ \$8E และจะสำรองไว้ 2 ไบต์ สำหรับ Operand เมื่อมีการแสดง Op-code และ Operand ของ LDAB ซึ่งจะกำหนดค่าเป็น \$D6 ของ Segment แอดเดรส 3 และสำรอง Operand ไบต์ โดย Assembler จะทำการแปลที่ละบรรทัดของ Op-Code คล้ายกัน เมื่อพบ label ใน Label field ซึ่งจะทำการบันทึกไว้ เช่นตัวอย่าง ถ้าทำการกำหนด MAXM อ้างอิง Segment แอดเดรส \$0009 เมื่อ Assembler พบชุดคำสั่ง BNE MAXM ก็จะได้ Op-Code \$26 และทำการสำรอง ไบต์ สำหรับความสัมพันธ์ของแอดเดรส เมื่อพบ Pseudo-op ของ END ก็จะหยุดการผ่านในครั้งแรก

Second Pass โดย Assembler จะเริ่มจากจุดเริ่มต้น เมื่อพบ LDS #STACK ก็จะเพิ่มค่าลงใน STACK ที่ Segment แอดเดรส \$0001 และ \$0002 ถึง \$00FF เมื่อวาง EQU ใกล้กับส่วนสุดท้ายของ Source code ซึ่งจะไม่มีความสำคัญเพราะ Assembler จะไม่ใช้จนกว่าจะถึง Second pass โดย Assembler จะเพิ่ม Operand ที่ขาดไป เมื่อพบชุดคำสั่ง Branch ก็จะคำนวณแอดเดรสที่สัมพันธ์กัน และส่งไป โดยในรูปแบบนี้ label MAXM จะถูกบันทึกไว้ที่ Segment แอดเดรส \$0011 โดย Assembler จะคำนวณแอดเดรสที่สัมพันธ์กันได้ \$F6

Final Target Assembler เมื่อดูแอดเดรส Operand สำหัย FIRST และ COUNT จะไม่จบ จะเป็นไปได้เมื่อติดต่อกับ filed กับส่วนที่บรรจุกับ Segment ของ Page 0 อาจจะกำหนดส่วนอื่น ๆ ของ Segment ของ Page 0 ให้เริ่มที่ศูนย์ และเมื่อนั้น Segment ของ Page 0 ก็จะทำตาม การเชื่อมต่อจะถูกเก็บลงใน Operand ของมันกับค่าแอดเดรสที่ต้องการอันสุดท้าย โดยความสัมพันธ์ของแอดเดรสจะไม่เปลี่ยนแปลง

3.6 Assembler Option และ Preprocessor Directives

โดย Assembler option และ Preprocessor directive อาจจะพิจารณาเป็นพิเศษตาม ชนิดของ Pseudo-op ซึ่งจะไปควบคุม Option Directive ทั้งหมด โดย Option อาจจะเริ่มต้นในคอลัมน์ นำ กับ Dollar Sign โดยอาจจะปรากฏที่จุดเริ่มต้นของ Source code โดย \$ALLPUBLIC คือตัวอย่าง ของ Option ซึ่งจะบอกได้ว่า Assembler จะแก้ไข Label และ Symbol ใน Object code ซึ่งจะยอมให้ Label และ Symbol ถูกใช้ในไฟล์ Document อื่น ๆ บางที Assembler และ Debugger สามารถใช้ไฟล์ Document แสดง Label และ Symbol โดย Option อื่น ๆ ที่แสดงลักษณะเด่นของการบวกและลบ เมื่อมีการ Assembly ซึ่งจะมี Comment ที่อธิบายว่า Direct ทำอย่างไร

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
;Listing 4.4

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

;File list4d.asm
;Demonstrate Preprocessor Directives
$ALLPUBLIC ;an assembler option
;Preprocessor Directives begin here
;the INCLUDE directive
    %INCLUDE "d:\include\iolib.h"
;This inserts the contents of the header file "iolib.h"
;into this source code during assembly. The header file is in drive d:,subdirectory include.
;define a macro called 'NMUL'
;NMUL multiplies two 8-bit numbers in address
;indat and indat + 1 and puts a ;scaled 8-bit result
;in outdat. Indat and outdat are macro parameters.
;Macros are similar to subroutines
NMUL    %MACRO    indat, outdat
        LDD      indat
        MUL     #0
        ADCA    #0
        STAA   outdat
    %ENDM    ;ends the macro definition
;will use the defined macro later in source code
;start Page0 segment
;-----
        SEG     Page0
;example of conditional assembly
        %IF     sample eq 1
COUNT  DB      15 ;assembled if 'sample'=1
        %ELSEIF sample gt 1
COUNT  DB      20 ;assembled if 'sample' > 1
        %ELSE
COUNT  DB      7  ;assembled if 'sample' < 1
        %ENDIF ;ends conditional assembly
INDATA  DS      20
OUTDATA DS      10
;start program code segment

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

DEFSEG      program      START = $E000
SEG         program
LDS         #$FF
NMUL        INDATA, OUTDATA      ;here we use the macro
NMUL        INDATA+2,OUTDATA+1  ;ure the macro again
BRA         $                ;stop for now

```

;also note the use of parameter with NMUL

;end of program code segment

END

INCLUDE เมื่อมีการใส่ Comment ของไฟล์ที่ถูกระบุไว้ในไฟล์ของ Listing 3.3 ระหว่าง Assembly โดยปกติการบรรจุส่วนต่างๆ ของ Source code จะปรากฏใน Source code อื่นๆอีกมากสำหรับตัวอย่างเมื่อมีการร่วมกันผลิต Software อาจจะทำตามมาตรฐาน Label ใน Standard file โดยถ้ามีการผลิต Source code ในการรวมกันโดยใช้ INCLUDE ควบคุม สำหรับ Code โดยปกติ File ที่ยาวจะถูกใช้ให้คุ้มค่า

MACRO โดย macro คือ Label ที่ใช้แทน block ของชุดคำสั่งจะคล้ายกับ Subroutine การปฏิบัติงานของทั้งคู่ของส่วนต่างๆ ของ code เมื่อมีการเรียก หรืออ้างถึง จะแตกต่างกับ Subroutine โดยการปฏิบัติงานของ Assembler เป็น Macro Sequence โดย Assembler จะทำหน้าที่แทน macro โดยอ้างอิงกับลำดับขั้นตอนของชุดคำสั่ง คล้ายกับ Subroutine โดย Macro สามารถทำ source code ให้อ่านได้ง่ายขึ้น การอ้างถึงทั้งคู่โดยลำดับขั้นตอนของชุดคำสั่ง โดย Subroutine จะเก็บบนระยะของ Final machine code เพราะว่า Code นี้จะถูกใช้อีกครั้ง โดย Macro จะเร็วกว่า แต่ใช้หน่วยความจำมาก ในการแทนลำดับของชุดคำสั่ง ขึ้นอยู่กับการตัดสินใจในการเขียน Software

เมื่อดูว่า Macro ทำงานอย่างไร สำหรับโปรแกรม Listing 3.4 เมื่อมองไปที่ Listing 3.5 จะแสดงการเทียบเคียง Source code โดย macro จะกำหนดลำดับขั้นตอนของชุดคำสั่ง การกำหนด macro จะใช้ การควบคุม %MACRO เมื่อทำตามนี้กับลำดับที่ต้องการของชุดคำสั่ง เมื่อกำหนดสำเร็จ จะใช้การควบคุม %ENDW โดย macro สามารถใช้ Parameter สำหรับที่ว่างสำหรับ Operand ใน macro ของมันเอง เมื่อใช้ macro จะต้องระบุ Parameter โดยดูได้จาก Listing 3.4

Conditional Assembly จุดประสงค์ของการใช้ Conditional Assembly คือการใช้ส่วนของ Source code ที่เปลี่ยนแปลงได้อีกครั้ง สำหรับตัวอย่างระบบควบคุมจะใช้สร้าง Different system การใช้โปรแกรมโดยผู้สร้างจะใช้เหมือนกับ Source code file สำหรับระบบทั้งหมด โดยไฟล์จะบรรจุ code ทั้งหมดที่ไม่เหมือนกันตามที่ต้องการ เมื่อมีความจำเป็นจะต้องผลิต Executable code สำหรับส่วนหนึ่งของระบบ โดยเงื่อนไขของ Assembly สามารถใช้ได้

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

โดย Listing 3.4 จะแสดงตัวอย่างหนึ่งของเงื่อนไขการควบคุม Assembly ซึ่งจะคล้ายกับโปรแกรมควบคุมการไหล โดย Assembler จะแก้ไขหนึ่งอย่างเท่านั้นของ 3 อย่างที่เป็นไปได้ ของ label COUNT โดยขึ้นอยู่กับค่าของสัญลักษณ์ "sample"

Equivalent Source Code โดย Listing 3.5 จะแสดงการเทียบเคียง Source code ของ Listing 3.4 สำหรับการระบุ Header file ของ "iolib.h" ลักษณะง่าย ๆ

;Listing 3.5

```

sample      EQU      5           ;insert by INCLUDE directive
            SEG      Page0
COUNT     DB      20          ;result of condition assembly
INDATA     DS      20
OUTDATA    DS      10
DEFSEFG    program,          START = $E000
SEG        program
LDS        #SFF
LDD        INDATA           ;result of using macro first time
MUL
ADCA      #0
STAA      OUTDATA
LDD        INDATA+2        ;result of using macro second time
ADCA      #0
STAA      OUTDATA + 1
BRA       $
END

```

ในส่วนนี้เป็นการสำรวจหัวข้อของ Assembler option และการควบคุมทิศทางการปฏิบัติงาน

3.7 HEX และ BINARY FILES

เมื่อย้อนกลับมาดูการผลิต Assembler ของ Object code file และ Listing file โดยการเชื่อมต่อจะรวม Object code file หนึ่งหรือมากกว่านั้น เพื่อผลิต Hex file โดย Hex file จะไม่ใช่ Machine code โดยใช้คุณลักษณะ ASCII ซึ่งเป็น Text file ที่สามารถส่งไปยัง Printer และ ได้รับ Text output

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

โดย Software อื่นๆ เมื่อได้รับ Hex file และเปลี่ยนเป็นการปฏิบัติงาน Machine code ถ้าถูกใส่ลงในไฟล์โดยไฟล์จะรู้จัก Binary file ซึ่งก็คือลำดับของเลขฐานสองที่เป็น Machine code ซึ่งผู้ใช้จะดึงข้อมูลที่เกี่ยวกับแอดเดรสเริ่มต้นใน Target processor

Uses เมื่อพูดถึงการพัฒนาโปรแกรมการใช้ 68HC11 ที่ซึ่งจะทำงานตามคำสั่งการทดสอบ โดยใช้ Evaluation board โดยบอร์ดจะมี Processor 68HC11 กับ RAM ภายนอก ไม่สามารถติดต่อบอร์ดกับคอมพิวเตอร์ส่วนบุคคลได้ ซึ่งเมื่อมีการติดตั้ง ท่านสามารถใช้การติดต่อโปรแกรมคอมพิวเตอร์ โดยส่ง Hex file ไปยัง EVB board โดย EVB board จะมีโปรแกรมภายในตัว โดย ROM จะแปลง Hex file เป็น Binary และ load ไปยัง RAM ของบอร์ด

Format เมื่อมีการกล่าวถึงการใช้ Hex file ขึ้นต่อไปก็จะพูดถึงเกี่ยวกับรูปแบบในรายละเอียดต่างๆ โดย Hex file จะบรรจุ line ของอักขระ ASCII แทนตัวเลขฐานสิบหก เมื่อเริ่มต้นบรรทัดกับ code พิเศษ เมื่อแอดเดรสเริ่มต้น 4 อักขระ แต่ละบรรทัดสุดท้ายกับ 2 digit Checksum ลักษณะของ Carriage return และลักษณะของ linefeed แอดเดรสเริ่มต้นจะระบุข้อมูลที่ใส่ลงหน่วยความจำโดยที่ Checksum จะใช้ตรวจสอบบิตที่มีการเปลี่ยนแปลงในส่วนอื่น ๆ ของบรรทัด โดย Data record จะแนะนำเกี่ยวกับ Machine code

Motorola S-Record Format เมื่อดูตามตัวอย่างของ Motorola S-Record format จะได้ดังนี้

```
S11300065C670031B3A52080883C919143CE
S123E0008E00FFD6054FCE0006A1002402A600085A26F69704CE000216BDF01E20FE3607EF
S117E02036174444444A7001708A7001D00F0093206323965
S9030000FC
```

การบันทึกข้อมูลจะมี 'S1' เป็นค่าเริ่มต้น จากนั้น 2 อักขระจะคิดเป็นการนับหนึ่งไบต์ 4 อักขระต่อไปเป็นการโหลดแอดเดรส หลังจากนั้นเป็นอักขระของข้อมูล และมี 2 อักขระสุดท้ายเป็นตัว Checksum และต้องมา Carriage แล้วขึ้นบรรทัดใหม่

เมื่อพิจารณาการบันทึกข้อมูลแบบที่สอง โดย byte จะนับได้ \$20 ซึ่งหมายความว่าถึงข้อมูล 32 ไบต์ และ \$E000 เป็นโหลดแอดเดรส โดยข้อมูล 3 ไบต์แรกเป็น \$8E, \$00, \$FF ใน Machine code มีโครงสร้างเป็น LDS#\$FF โดยมี \$EF เป็นตัว Checksum โดย carriage return และ linefeed ไม่ใช่อักขระในการควบคุม ผลที่ได้จะขัดแย้ง โดยการดูได้ในคอลัมน์ ในบรรทัดต่อไป

การหยุดการบันทึกโปรแกรมจะมีส่วนประกอบคือ 'S9' ตามด้วยการนับ '03' มี 4 อักขระในการเริ่มต้นแอดเดรส และมี 2 อักขระสุดท้ายในการ Checksum ตามลำดับ

Checksum เมื่อทำการส่ง Hex File ไปยังจุดที่ต้องการดังเช่น Evaluation Board, Programmer หรือ Emulator ซึ่งเป็นไปได้ว่าข้อมูลที่ได้อาจผิดพลาด โดยบิตอาจเปลี่ยนสถานะระหว่างสนามไฟฟ้า ดังนั้น บิตก็จะผิดพลาด ปรากฏระหว่างทำการแก้ไขปัญหาด้วย ซึ่งจะคล้ายกับแบบแผนที่ทำการตรวจเช็คไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

และข้อผิดพลาดที่ถูกต้อง ซึ่งมีการหาเหตุผลมาประกอบไม่ถูกต้อง เมื่อทำการแก้ไข Parity Check และ Cyclic Redundancy Check (CRC) ซึ่งจะควบคุมการติดต่อเมื่อทำการพิจารณารูปแบบโดยรูปแบบอื่น คือ Checksum

โดยเทคนิค Checksum ถูกใช้จาก Hex File ที่สามารถตรวจสอบ Error แต่ไม่ถูกต้องทั้งหมด เบื้องต้นจะเก็บค่าไว้และส่งไปจนกระทั่งไม่พบ Error อื่น ๆ ข้อมูลที่สมบูรณ์จะมีความสำคัญโดยบิต Error จะทำให้ผลลัพธ์ในโปรแกรมแตกต่างกันมีผลทำให้มี Error เยอะ ถ้า Hex File ถูกกำหนดรูปแบบของ ROM ใน Chip ทั่ว ๆ ไป

สำหรับ Intel Hex Format จะมี Checksum เป็น 2's Complement ของผลบวก 8 บิตของข้อมูลไบต์ การนับ Byte การบันทึก Byte และ Address byte เมื่อพิจารณาการบันทึกขั้นตอนสุดท้ายในตัวอย่าง Intel Hex File

$$\text{Add } \$00 + \$00 + \$00 + \$01 = \$01. \text{ (2's Complement คือ } \$FF)$$

ค่า Checksum ของแต่ละ Record จะถูกคำนวณและใส่เอาไว้ท้าย Record เมื่อ Hex File ถูกส่งไปให้ระบบตัวรับ Hex File ฝั่งตัวรับก็จะเอาค่า Checksum ที่รับได้ไปคำนวณความถูกต้องของแต่ละ Record ถ้าข้อมูลที่ส่งมาถูกต้อง ค่า Checksum ที่คำนวณได้แล้วจะเท่ากับ 0

3.8 รูปแบบของตารางชุดคำสั่งและตารางตัวแปร

3.8.1 รูปแบบในการออกแบบตารางชุดคำสั่ง

ในการออกแบบตารางชุดคำสั่งของ 68HC11 จะใช้ตัวอักษรในภาษาอังกฤษทั้งหมดตั้งแต่ A ถึง Z โดยคำสั่งแต่ละคำสั่งที่ใช้ใน 68HC11 นี้ จะประกอบไปด้วยตัวอักษรที่ใช้ในหนึ่งคำสั่งตั้งแต่ 3 ถึง 5 ตัวอักษร โดยมีคำสั่งที่ใช้ทั้งหมด 145 คำสั่งด้วยกัน การแปลงตัวอักษรในแต่ละคำสั่งที่มีอยู่ใน 68HC11 ทำได้โดยการแปลงตัวอักษรแต่ละตัวอักษรและในแต่ละคำสั่งออกมาเป็นตัวเลข และจะทำการจองไว้สำหรับแต่ละคำสั่งจะเก็บตัวเลขแบบจำนวนเต็มชนิด Long Type โดยจะทำการเรียงลำดับจากค่าน้อยไปค่ามากตามลำดับ จำนวน 145 ตารางคำสั่ง (ตัวอักษรที่ใช้ในคำสั่งต้องเป็นตัวอักษรใหญ่เท่านั้น)

ตัวอย่าง การแปลงคำสั่งของ 68HC11 ให้เป็นตัวเลข โดยจะเรียกการกระทำนี้ว่า Hashkey เช่น คำสั่ง ABA, ADCA และ BRCLR แปลงเป็น number key นำค่าประจำตัวอักษรมาคูณกับค่าประจำตำแหน่ง โดยค่าประจำของแต่ละตำแหน่งคือ

ตำแหน่งที่ 1 คือ 1

ตำแหน่งที่ 2 คือ 40

ตำแหน่งที่ 3 คือ 1,600

ตำแหน่งที่ 4 คือ 64,000

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ตำแหน่งที่ 4 คือ 64,000

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตำแหน่งที่ 5 คือ 2,560,000

ดังนั้น คำสั่ง ABA จะมีค่าของ number key เท่ากับ $(1 \times 1,600) + (2 \times 40) + (1 \times 1)$ มีค่าเท่ากับ 1,681

คำสั่ง ADCA จะมีค่าของ number key เท่ากับ $(1 \times 64,000) + (4 \times 1,600) + (3 \times 40) + (1 \times 1)$ มีค่าเท่ากับ 78,521

คำสั่ง BRCLR จะมีค่าของ number key เท่ากับ $(2 \times 2,560,000) + (18 \times 64,000) + (3 \times 1,600) + (12 \times 40) + (18 \times 1)$ มีค่าเท่ากับ 6,277,298

หมายเหตุ การที่เรากำหนดค่าประจำตำแหน่งให้มีค่าที่ห่างกันมากๆ เพื่อไม่ให้ค่า key ของแต่ละคำสั่งของ 68HC11 และตัวแปรที่เรากำหนด มีโอกาสเหมือนกันเพื่อป้องกันไม่ให้เกิดความผิดพลาด (error) เกิดขึ้นนั่นเอง

ในส่วนของของการจองพื้นที่ในหน่วยความจำทั้งหมด 4×145 เท่ากับ 580 ไบต์ เลข 4 คือ คำสั่งหนึ่งคำสั่งของ 68HC11 เก็บได้ 4 ไบต์ และตัวเลข 145 คือ ชุดคำสั่งทั้งหมดของ 68HC11 ที่มีคำสั่ง 145 คำสั่ง

3.8.2 รูปแบบตารางตัวแปร

ใช้หลักการตรวจสอบความยาวของ String ที่รับเข้ามา โดยอักษรภายใน String จะถูกแปลงเป็นอักษรตัวใหญ่ เช่น aBaC จะแปลงเป็น String ABAC

- ความยาว String เท่ากับ 2 กำหนดให้ String เป็นตัวแปรมาเทียบกับชุดคำสั่งเทียม (Pseudo-OP) คือ DB, DS และ DW ถ้าตัวแปรนั้นเหมือนกับ Pseudo - OP ก็กำหนดให้ตัวแปรนั้นเป็น Pseudo - OP ถ้าไม่ใช่ก็เป็นตัวแปรตามเดิม

- ความยาว String เท่ากับ 3 กำหนดให้ String เป็นตัวแปรมาเทียบกับชุดคำสั่งเทียมคือ EQU, FCB, FDB, RMB, SEG, ORG และ END ถ้าตัวแปรเหมือนกับ Pseudo - OP ก็กำหนดตัวแปรนั้นเป็น Pseudo - OP ถ้าไม่ใช่ก็นำตัวแปรนั้นมาทำ Hashkey แล้วนำค่า Key ที่ได้ไปเปรียบเทียบกับตารางชุดคำสั่ง 68HC11 ก็กำหนดตัวแปรนั้นเป็นคำสั่งของ 68HC11 ถ้าไม่ใช่ก็กำหนดเป็นตัวแปร

- ความยาว String เท่ากับ 4 กำหนดให้ String เป็นตัวแปร แล้วมาทำ Hashkey นำค่า Key ที่ได้เปรียบเทียบกับตารางชุดคำสั่ง 68HC11 ถ้าค่า Key ของตัวแปรเหมือนกับค่า Key ของชุดคำสั่ง 68HC11 ก็กำหนดตัวแปรนั้นเป็นคำสั่งของ 68HC11 ถ้าไม่ใช่ก็กำหนดเป็นตัวแปร

- ความยาว String เท่ากับ 5 กำหนดให้ String เป็นตัวแปรมาเทียบกับชุดคำสั่งเทียม (Pseudo-OP) คือ START ถ้าตัวแปรนั้นเหมือนกับ Pseudo - OP ก็กำหนดให้ตัวแปรนั้นเป็น Pseudo - OP ถ้าไม่ใช่ก็นำตัวแปรนั้นมาทำ Hashkey แล้วนำค่า Key ที่ได้เปรียบเทียบกับตารางชุดคำสั่ง 68HC11 ถ้าค่า Key ของตัวแปรเหมือนกับค่า Key ของชุดคำสั่ง 68HC11 ก็กำหนดตัวแปรนั้นเป็นคำสั่งของ 68HC11 ถ้าไม่ใช่ก็กำหนดเป็นตัวแปร

ถ้ามีให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

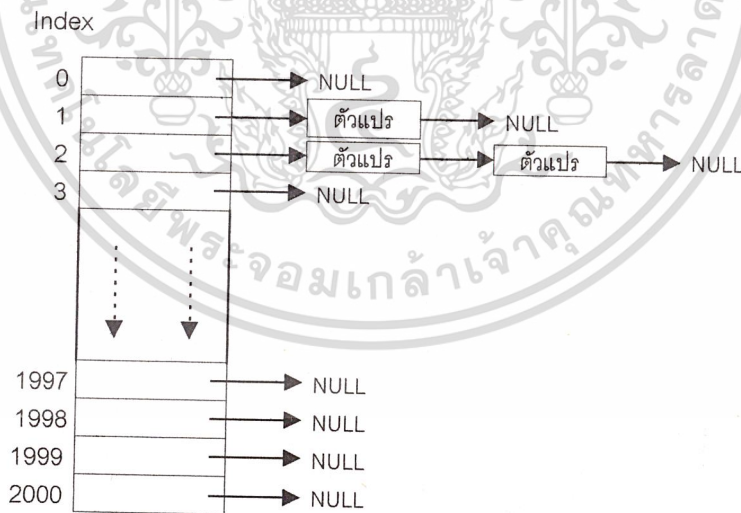
- ความยาว String เท่ากับ 6 กำหนดให้ String เป็นตัวแปรมาเทียบกับชุดคำสั่งเทียม (Psuedo - OP) คือ DEFSEG ถ้าตัวแปรนั้นเหมือนกับ Psuedo - OP ก็กำหนดให้ตัวแปรนั้นเป็น Psuedo - OP ถ้าไม่ใช่ก็กำหนดเป็นตัวแปร

- ความยาว String เท่ากับ 7 กำหนดให้ String เป็นตัวแปรมาเทียบกับชุดคำสั่งเทียม (Psuedo -OP) คือ INCLUDE ถ้าตัวแปรนั้นเหมือนกับ Psuedo-OP ก็กำหนดให้ตัวแปรนั้นเป็น Psuedo - OP ถ้าไม่ใช่ก็กำหนดเป็นตัวแปร

- ความยาว String เท่ากับ 8 กำหนดให้ String เป็นตัวแปรมาเทียบกับชุดคำสั่งเทียม (Psuedo -OP) คือ ABSOLUTE ถ้าตัวแปรนั้นเหมือนกับ Psuedo - OP ก็กำหนดให้ตัวแปรนั้นเป็น Psuedo - OP ถ้าไม่ใช่ก็กำหนดเป็นตัวแปร

String ที่เป็นตัวแปรสามารถรับค่าตัวอักษรได้ยาวถึง 40 ตัวอักษร การเก็บตัวแปรนั้นมีหลักการดังนี้คือ จัดกลุ่มอักษรของ String ออกเป็น 3 กลุ่ม แต่ละกลุ่มมี 3 ตัวอักษร แล้วแปลงตัวอักษรเป็นรหัส ASCII จากนั้นนำมาคูณกัน นำผลลัพธ์ที่ได้จากการคูณของ ASCII มาบวกรวมกัน แล้วมาทำการ MOD เพื่อให้ได้ค่าอยู่ในช่วง Index ตั้งแต่ 0 ถึง 2,000

ตัวอย่าง เช่น ตัวแปร ABCDE แบ่งออกเป็น 2 กลุ่มคือ กลุ่ม ABC และ กลุ่ม DE ตามลำดับ ในกลุ่ม ABC จะแปลงเป็นรหัส ASCII คือ A=65,B=66 และ C=67 นำค่ามาคูณกันได้ค่า 287,430 แล้วนำค่าที่ได้ในแต่ละกลุ่มมาบวกรวมกัน ได้เท่าใดนำมาทำการ MOD ให้ได้ค่า Index ตั้งแต่ 0 ถึง 2,000



รูปที่3.2 แสดงตารางค่าตัวแปร

การนำเอาตัวแปรที่ได้ไปใส่ในตารางมีหลักการดังนี้คือ เมื่อ String ที่เป็นตัวแปรได้ค่า Index ออกมาค่าหนึ่งนำค่านี้ไปชี้ที่ตารางเก็บตัวแปร ถ้าตารางเก็บตัวแปรชี้ไปที่ตำแหน่ง NULL แสดงว่ายังไม่มีการแก้ไข ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

มีการเก็บค่าตัวแปร ก็สามารถเก็บตัวแปรนั้นได้เลย ถ้ามีตัวแปรอยู่แล้วจะทำการเปรียบเทียบกับตัวแปรที่มีอยู่แล้ว ถ้าไม่เหมือนกันก็ใส่ตัวแปรนั้นได้เลย แต่ถ้าเหมือนกันจะฟ้อง error เพราะไม่สามารถเก็บตัวแปรที่เหมือนกันได้

คำสั่งแต่ละคำสั่งของ 68HC11 จะถูกจองตำแหน่งดังนี้คือ

1. เก็บชื่อคำสั่ง
2. เก็บจำนวน Code ของ Inherent
3. เก็บ Code ของ Inherent
4. เก็บจำนวน Code ของ Immediate
5. เก็บจำนวน Operand ของ Immediate
6. เก็บ Code ของ Immediate
7. เก็บจำนวน Code ของ Direct
8. เก็บจำนวน Operand ของ Direct
9. เก็บ Code ของ Direct
10. เก็บจำนวน Code ของ Extended
11. เก็บจำนวน Operand ของ Extended
12. เก็บ Code ของ Extended
13. เก็บจำนวน Code ของ Index X
14. เก็บจำนวน Operand ของ Index X
15. เก็บ Code ของ Index X
16. เก็บจำนวน Code ของ Index Y
17. เก็บจำนวน Operand ของ Index Y
18. เก็บ Code ของ Index Y
19. เก็บจำนวน Code ของ Relative
20. เก็บจำนวน Operand ของ Relative
21. เก็บ Code ของ Relative

ตัวอย่าง เช่น

1."ABA", 1, {1B, 0}, 0, 0, {0, 0}, 0, 0, {0, 0}, 0, 0, {0, 0}, 0, 0, {0, 0}, 0, 0, {0, 0}

ความหมายคือ ตำแหน่ง 1 เก็บ String "ABA", ตำแหน่ง 2 เก็บจำนวน Code ของ Inherent เท่ากับ 1, ตำแหน่ง 3 เก็บ Code ของ Inherent ซึ่งเท่ากับ 1B ส่วนตำแหน่งอื่นไม่ได้เก็บอะไร ซึ่งขึ้นอยู่กับชุดคำสั่งนั้นๆ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2. "ADCA", 0, {0, 0}, 1, 1, {89, 0}, 1, 1, {99, 0}, 1, 2, {B9, 0}, 1, 1, {A9, 0}, 2, 1, {18, A9}, 0, 0, {0, 0}

ความหมายคือ

ตำแหน่ง 1 เก็บ String "ADCA"

ตำแหน่ง 2 และตำแหน่ง 3 ไม่ได้เก็บอะไร

ตำแหน่ง 4 เก็บจำนวน Code ของ Immediate เท่ากับ 1

ตำแหน่ง 5 เก็บจำนวน Operand ของ Immediate เท่ากับ 1

ตำแหน่ง 6 เก็บ Code ของ Immediate เท่ากับ 1

ตำแหน่ง 7 เก็บจำนวน Code ของ Direct เท่ากับ 1

ตำแหน่ง 8 เก็บจำนวน Operand ของ Direct เท่ากับ 1

ตำแหน่ง 9 เก็บ Code ของ Direct เท่ากับ 99

ตำแหน่ง 10 เก็บจำนวน Code ของ Extended เท่ากับ 1

ตำแหน่ง 11 เก็บจำนวน Operand ของ Extended เท่ากับ 2

ตำแหน่ง 12 เก็บ Code ของ Extended เท่ากับ B9

ตำแหน่ง 13 เก็บจำนวน Code ของ Index X เท่ากับ 1

ตำแหน่ง 14 เก็บจำนวน Operand ของ Index X เท่ากับ 1

ตำแหน่ง 15 เก็บ Code ของ Index X เท่ากับ A9

ตำแหน่ง 16 เก็บจำนวน Code ของ Index Y เท่ากับ 2

ตำแหน่ง 17 เก็บจำนวน Operand ของ Index Y เท่ากับ 1

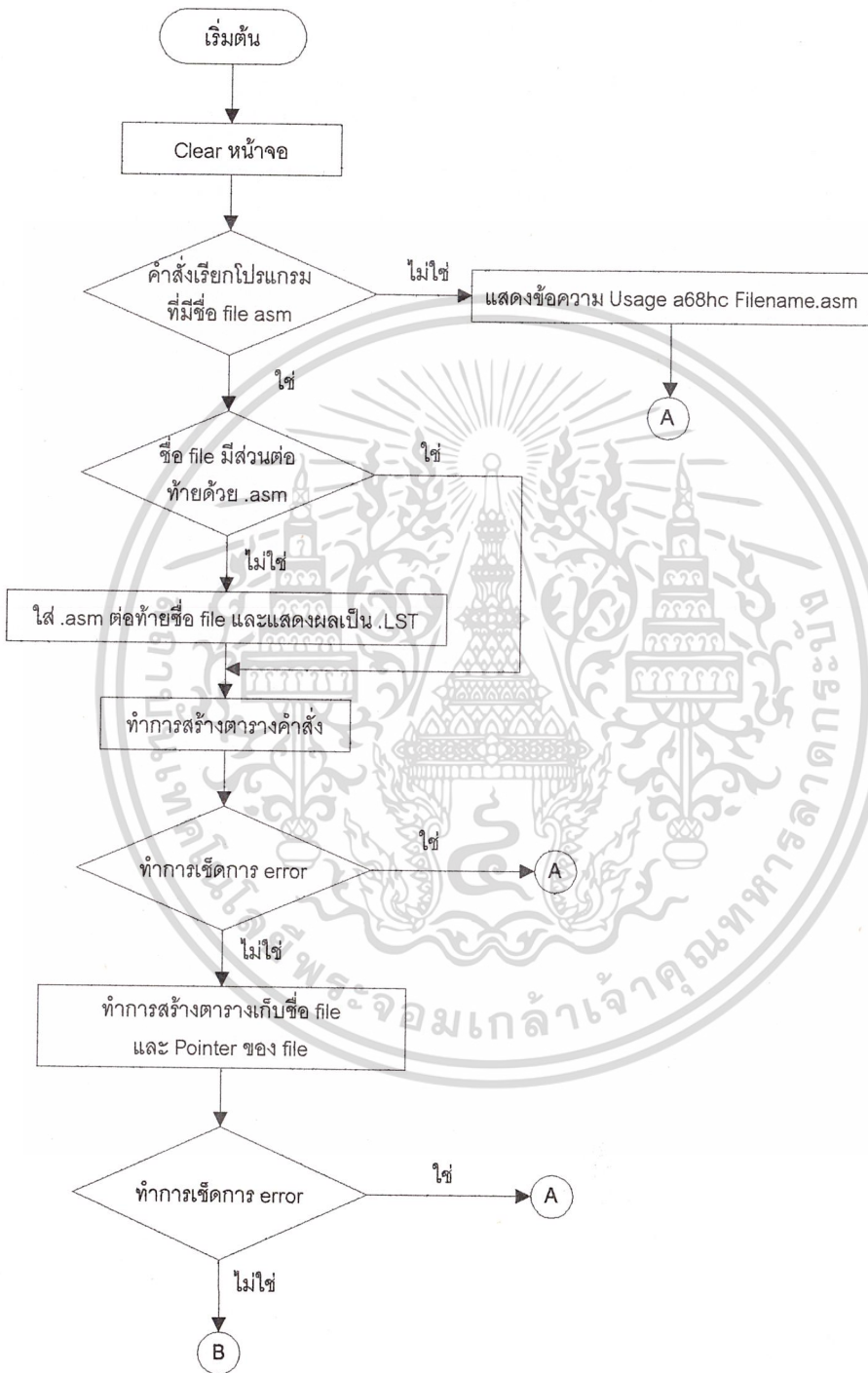
ตำแหน่ง 18 เก็บ Code ของ Index Y เท่ากับ 18A9

ส่วนตำแหน่งอื่นไม่เก็บค่าต่างๆ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทที่ 4

ฟังก์ชันหลักของโปรแกรมแอสเซมเบลอร์



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปดเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทที่ 5

ผลการทดลองและสรุปผล

5.1 การทดลองโปรแกรมและผลการทดลอง

5.1.1 ตัวอย่างการทดสอบโปรแกรมที่ 1

A:\ a68hc glcd.asm

Assembler KMITL version 1.0

Creating list file glcd.LST

Creating s19 file glcd.S19

A:\q glcd.lst

วัตถุประสงค์ของผลการทดลองโปรแกรม a68hc

1. โปรแกรม a68hc เป็นโปรแกรม assembler โดยจะ
ทำหน้าที่แปลง filename.asm ให้เป็น filename.lst และ
filename.s19

2. filename.S19 เป็นไฟล์ข้อมูล machine code เพื่อ
อำนวยความสะดวกที่เราไม่ต้องแปลงด้วยมือ โดยการเปิดตาราง
Instruction Set Summary ของ 68HC11

3. filename.LST เป็นไฟล์ข้อมูลที่มี machine code
และ source code ไว้สำหรับตรวจสอบระหว่าง code ทั้งสอง

```
PC INSTRUCTIONS LABEL MNEMONIC COMMENT
;*****
;* Demo For : Graphic LCD DV-12864
;* HardWare : Board ET-CP68HC11
;* Assembler : AS11NEW
;* Function : Show Characters Thai
;* : Show Characters Englist
;*****
=1400 WR_COMM1 EQU $1400 ; Write Instruction Page1
=1400 RD_COMM1 EQU $1400 ; Reda Busy flag & Address Page1
=1401 WR_DATA1 EQU $1401 ; Write Data Page1
=1401 RD_DATA1 EQU $1401 ; Read Data Page1
;
=1410 WR_COMM2 EQU $1410 ; Write Instruction Page2
=1410 RD_COMM2 EQU $1410 ; Reda Busy flag & Address Page2
=1411 WR_DATA2 EQU $1411 ; Write Data Page2
=1411 RD_DATA2 EQU $1411 ; Read Data Page2

ORG $2200
2200 BD 22 41 MAIN JSR INITGLCD ; Initial Graphic LCD
2203 86 08 LDAA #8
2205 B7 27 C3 STAA LINE_CNT ; Counter Line
2208 CE 22 BF LDX #TAB_FONT ; Table Font Thai & English
;
220B BD 22 6B NEW_LINE JSR SET_X1 ; Set X_Address Page1
220E BD 22 8B JSR SET_Y1 ; Set Y_Address Page1
2211 C6 40 LDAB #64 ; Counter Y Position Page1
```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับบรรดาพนักงานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
แม้ว่า C6 40 ใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามนำเอกสารนี้ไปเผยแพร่หรือแจกจ่ายแก่บุคคลอื่นโดยไม่ได้รับอนุญาตจากเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

2213 BD 22 AB   WR_PAGE1   JSR   BUSY_LCD1
2216 A6 00                               LDAA  0,X
2218 B7 14 01                               STAA  WR_DATA1
221B 08                               INX
221C 5A                               DECB
221D 26 F4                               BNE   WR_PAGE1
;
221F BD 22 7B                               JSR   SET_X2   ; Set X_Address Page2
2222 BD 22 9B                               JSR   SET_Y2   ; Set Y_Address Page2
2225 C6 40                               LDAB  #64     ; Counter Y Position Page2
2227 BD 22 B5   WR_PAGE2   JSR   BUSY_LCD2
222A A6 00                               LDAA  0,X
222C B7 14 11                               STAA  WR_DATA2
222F 08                               INX
2230 5A                               DECB
2231 26 F4                               BNE   WR_PAGE2
;
2233 7C 27 BF                               INC   X_ADDR1 ; Next Line Page1
2236 7C 27 C0                               INC   X_ADDR2 ; Next Line Page2
2239 7A 27 C3                               DEC   LINE_CNT
223C 26 CD                               BNE   NEW_LINE
223E 7E 22 3E   h1             JMP   h1      ; Loop Here
;
;*****
;* Initial Graphic LCD
;*****

2241 86 3F   INITGLCD   LDAA  #$3F     ; Display on-off, X=1 ON,X=0 OFF
2243 BD 22 AB   JSR   BUSY_LCD1
2246 B7 14 00   STAA  WR_COMM1 ; Set Display ON Page1
2249 BD 22 B5   JSR   BUSY_LCD2
224C B7 14 10   STAA  WR_COMM2 ; Set Display ON Page2
224F 86 C0   LDAA  #$C0
2251 BD 22 AB   JSR   BUSY_LCD1
2254 B7 14 00   STAA  WR_COMM1 ; Display Strat Page1
2257 BD 22 B5   JSR   BUSY_LCD2
225A B7 14 10   STAA  WR_COMM2 ; Display Start Page2
225D 4F   CLRA
225E B7 27 BF   STAA  X_ADDR1 ; Start X-Address1 = 0
2261 B7 27 C0   STAA  X_ADDR2 ; Start X-Address2 = 0
2264 B7 27 C1   STAA  Y_ADDR1 ; Start Y-Address1 = 0
2267 B7 27 C2   STAA  Y_ADDR2 ; Start Y-Address2 = 0

```

226A 39

RTS

```

;*****
;
;* Set X-Address1
;* Input : X_ADDR1
;*      : (0..7)
;*****

```

```

226B 36          SET_X1    PSHA
226C BD 22 AB    JSR    BUSY_LCD1    ; Wait LCD busy
226F B6 27 BF    LDAA   X_ADDR1
2272 84 07       ANDA   #$07
2274 8A B8       ORAA   #$B8
2276 B7 14 00    STAA   WR_COMM1    ; Set X-Address Page1
2279 32          PULA
227A 39          RTS

```

```

;*****
;
;* Set X-Address2
;* Input : X_ADDR2
;*      : (0..7)
;*****

```

```

227B 36          SET_X2    PSHA
227C BD 22 B5    JSR    BUSY_LCD2    ; Wait LCD busy
227F B6 27 C0    LDAA   X_ADDR2
2282 84 07       ANDA   #$07
2284 8A B8       ORAA   #$B8
2286 B7 14 10    STAA   WR_COMM2    ; Set X-Address Page2
2289 32          PULA
228A 39          RTS

```

```

;*****
;
;* Set Y-Address1
;* Input : Y_ADDR1
;*      : (0..63)
;*****

```

```

228B 36          SET_Y1    PSHA
228C BD 22 AB    JSR    BUSY_LCD1    ; Wait LCD busy
228F B6 27 C1    LDAA   Y_ADDR1
2292 84 3F       ANDA   #63
2294 8A 40       ORAA   #$40
2296 B7 14 00    STAA   WR_COMM1    ; Set Y-Address Page1
2299 32          PULA

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

229A 39          RTS
;
;*****
;* Set Y-Address2
;* Input: Y_ADDR2
;*      : (0..63)
;*****

```

```

229B 36          SET_Y2    PSHA
229C BD 22 B5    JSR  BUSY_LCD2    ; Wait LCD busy
229F B6 27 C2    LDAA  Y_ADDR2
22A2 84 3F          ANDA  #63
22A4 8A 40          ORAA  #$40
22A6 B7 14 10    STAA  WR_COMM2    ; Set Y-Address Page2
22A9 32          PULA
22AA 39          RTS

```

```

;*****
;* Read Busy Flag LCD1
;*****

```

```

22AB 36          BUSY_LCD1 PSHA
22AC B6 14 00    BUSY1    LDAA  RD_COMM1
22AF 84 80          ANDA  #$80
22B1 26 F9          BNE  BUSY1    ; Check Busy Flag
22B3 32          PULA
22B4 39          RTS

```

```

;*****
;* Read Busy Flag LCD2
;*****

```

```

22B5 36          BUSY_LCD2 PSHA
22B6 B6 14 10    BUSY2    LDAA  RD_COMM2
22B9 84 80          ANDA  #$80
22BB 26 F9          BNE  BUSY2    ; Check Busy Flag
22BD 32          PULA
22BE 39          RTS

```

```

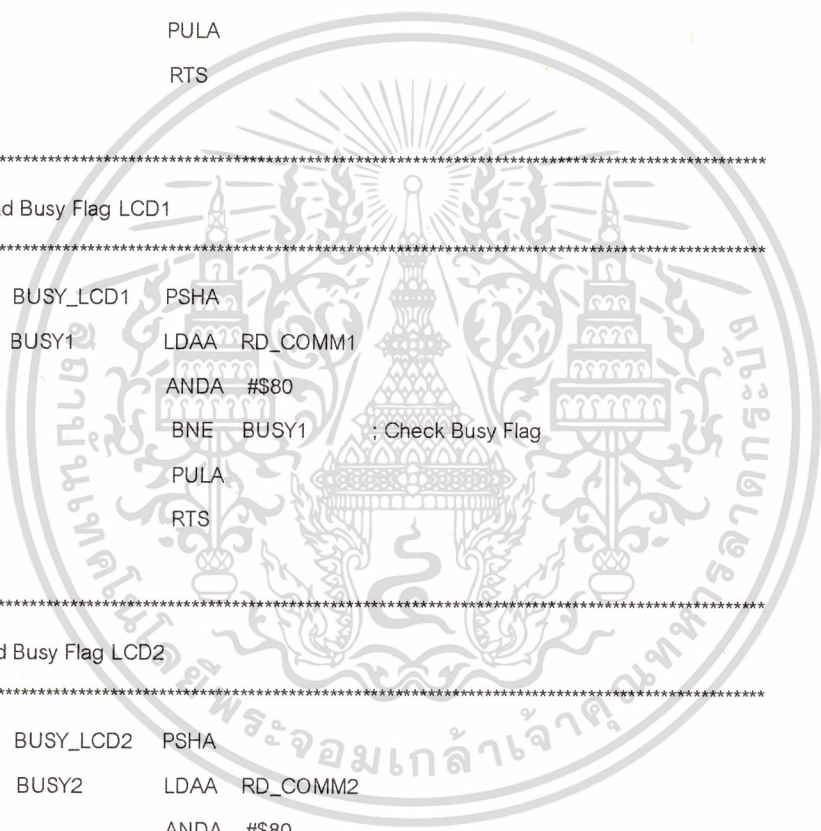
22BF          TAB_FONT
;*****
;* English Characters Fonts
;*****

```

```

22BF 00 00 00 00  BLANK  FCB $00,$00,$00,$00 ; BLANK
22C3 00 00 00 00  FCB $00,$00,$00,$00
22C7 00 00 0E BF  FCB $00,$00,$0E,$BF ; !

```

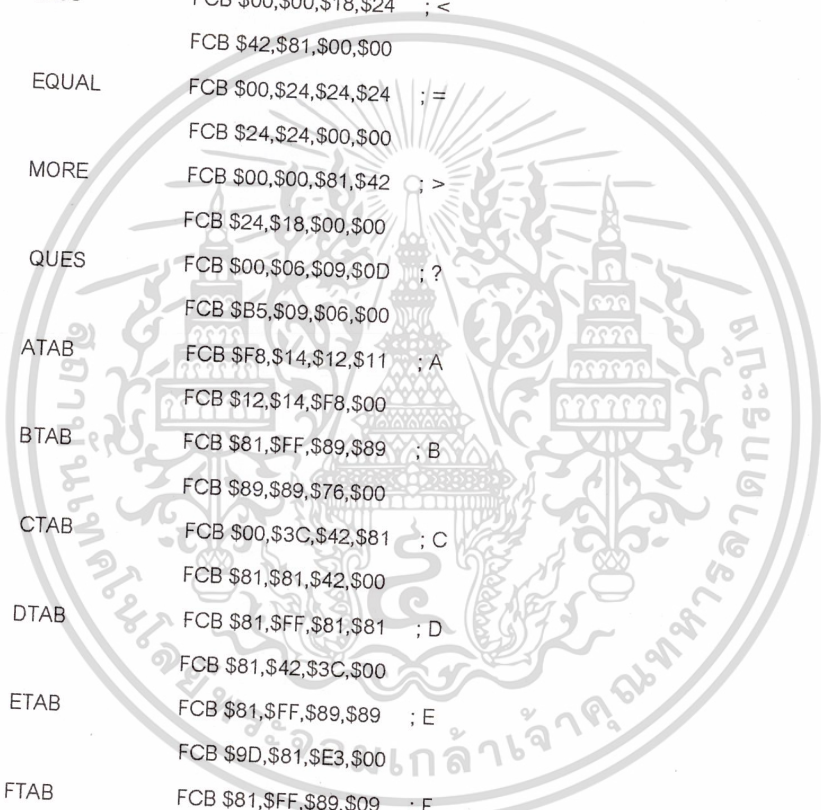


เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 22C7 00 00 0E BF FCB \$00,\$00,\$0E,\$BF ; ! และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

22CB	0E 00 00 00		FCB \$0E,\$00,\$00,\$00	
22CF	00 00 07 00	KUMPUD	FCB \$00,\$00,\$07,\$00	;"
22D3	07 00 00 00		FCB \$07,\$00,\$00,\$00	
22D7	00 24 FF 24	NUMBER	FCB \$00,\$24,\$FF,\$24	;#
22DB	24 FF 24 00		FCB \$24,\$FF,\$24,\$00	
22DF	08 54 54 FE	DOLLAR	FCB \$08,\$54,\$54,\$FE	; \$
22E3	54 54 20 00		FCB \$54,\$54,\$20,\$00	
22E7	86 46 20 10	PERCENT	FCB \$86,\$46,\$20,\$10	; %
22EB	08 C4 C2 00		FCB \$08,\$C4,\$C2,\$00	
22EF	60 94 8E 9A	AMPER	FCB \$60,\$94,\$8E,\$9A	; &
22F3	6E 44 B0 80		FCB \$6E,\$44,\$B0,\$80	
22F7	00 00 00 05	APOS	FCB \$00,\$00,\$00,\$05	; '
22FB	03 00 00 00		FCB \$03,\$00,\$00,\$00	
22FF	00 00 3C 42	WOPEN	FCB \$00,\$00,\$3C,\$42	; (
2303	81 00 00 00		FCB \$81,\$00,\$00,\$00	
2307	00 00 00 81	WCLOSE	FCB \$00,\$00,\$00,\$81	;)
230B	42 3C 00 00		FCB \$42,\$3C,\$00,\$00	
230F	00 08 2A 1C	STAR	FCB \$00,\$08,\$2A,\$1C	; *
2313	1C 2A 08 00		FCB \$1C,\$2A,\$08,\$00	
2317	00 08 08 3E	PLUS	FCB \$00,\$08,\$08,\$3E	; +
231B	3E 08 08 00		FCB \$3E,\$08,\$08,\$00	
231F	00 00 00 A0	COMMA	FCB \$00,\$00,\$00,\$A0	; ,
2323	60 00 00 00		FCB \$60,\$00,\$00,\$00	
2327	00 08 08 08	MINUS	FCB \$00,\$08,\$08,\$08	; -
232B	08 08 08 00		FCB \$08,\$08,\$08,\$00	
232F	00 00 00 C0	STOP_	FCB \$00,\$00,\$00,\$C0	; .
2333	C0 00 00 00		FCB \$C0,\$00,\$00,\$00	
2337	00 C0 30 18	SLASH	FCB \$00,\$C0,\$30,\$18	; /
233B	0C 03 00 00		FCB \$0C,\$03,\$00,\$00	
233F	00 7C A2 B2	ZERO	FCB \$00,\$7C,\$A2,\$B2	; 0
2343	9A 8A 7C 00		FCB \$9A,\$8A,\$7C,\$00	
2347	00 00 82 FF	ONE	FCB \$00,\$00,\$82,\$FF	; 1
234B	80 00 00 00		FCB \$80,\$00,\$00,\$00	
234F	00 86 C1 A1	TWO	FCB \$00,\$86,\$C1,\$A1	; 2
2353	91 89 86 00		FCB \$91,\$89,\$86,\$00	
2357	00 42 81 89	THREE	FCB \$00,\$42,\$81,\$89	; 3
235B	89 89 76 00		FCB \$89,\$89,\$76,\$00	
235F	60 50 48 44	FOUR	FCB \$60,\$50,\$48,\$44	; 4
2363	42 FF 40 00		FCB \$42,\$FF,\$40,\$00	
2367	5F 85 85 85	FIVE	FCB \$5F,\$85,\$85,\$85	; 5
236B	85 49 30 00		FCB \$85,\$49,\$30,\$00	
236F	00 7C 92 89	SIX	FCB \$00,\$7C,\$92,\$89	; 6

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ฝากประวัติ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามนำข้อมูลไปเผยแพร่หรือหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2373	89 89 70 00		FCB \$89,\$89,\$70,\$00
2377	00 03 01 C1	SEVEN	FCB \$00,\$03,\$01,\$C1 ; 7
237B	31 0D 03 00		FCB \$31,\$0D,\$03,\$00
237F	00 76 89 89	EIGHT	FCB \$00,\$76,\$89,\$89 ; 8
2383	89 89 76 00		FCB \$89,\$89,\$76,\$00
2387	00 0E 91 91	NINE	FCB \$00,\$0E,\$91,\$91 ; 9
238B	91 49 3E 00		FCB \$91,\$49,\$3E,\$00
238F	00 00 00 66	COLON	FCB \$00,\$00,\$00,\$66 ; :
2393	66 00 00 00		FCB \$66,\$00,\$00,\$00
2397	00 00 80 76	SEMI	FCB \$00,\$00,\$80,\$76 ; ;
239B	36 00 00 00		FCB \$36,\$00,\$00,\$00
239F	00 00 18 24	LESS	FCB \$00,\$00,\$18,\$24 ; <
23A3	42 81 00 00		FCB \$42,\$81,\$00,\$00
23A7	00 24 24 24	EQUAL	FCB \$00,\$24,\$24,\$24 ; =
23AB	24 24 00 00		FCB \$24,\$24,\$00,\$00
23AF	00 00 81 42	MORE	FCB \$00,\$00,\$81,\$42 ; >
23B3	24 18 00 00		FCB \$24,\$18,\$00,\$00
23B7	00 06 09 0D	QUES	FCB \$00,\$06,\$09,\$0D ; ?
23BB	B5 09 06 00		FCB \$B5,\$09,\$06,\$00
23BF	F8 14 12 11	ATAB	FCB \$F8,\$14,\$12,\$11 ; A
23C3	12 14 F8 00		FCB \$12,\$14,\$F8,\$00
23C7	81 FF 89 89	BTAB	FCB \$81,\$FF,\$89,\$89 ; B
23CB	89 89 76 00		FCB \$89,\$89,\$76,\$00
23CF	00 3C 42 81	CTAB	FCB \$00,\$3C,\$42,\$81 ; C
23D3	81 81 42 00		FCB \$81,\$81,\$42,\$00
23D7	81 FF 81 81	DTAB	FCB \$81,\$FF,\$81,\$81 ; D
23DB	81 42 3C 00		FCB \$81,\$42,\$3C,\$00
23DF	81 FF 89 89	ETAB	FCB \$81,\$FF,\$89,\$89 ; E
23E3	9D 81 E3 00		FCB \$9D,\$81,\$E3,\$00
23E7	81 FF 89 09	FTAB	FCB \$81,\$FF,\$89,\$09 ; F
23EB	1D 01 03 00		FCB \$1D,\$01,\$03,\$00
23EF	00 7E 81 81	GTAB	FCB \$00,\$7E,\$81,\$81 ; G
23F3	91 51 F6 00		FCB \$91,\$51,\$F6,\$00
23F7	00 FF 08 08	HTAB	FCB \$00,\$FF,\$08,\$08 ; H
23FB	08 08 FF 00		FCB \$08,\$08,\$FF,\$00
23FF	00 00 81 FF	ITAB	FCB \$00,\$00,\$81,\$FF ; I
2403	81 00 00 00		FCB \$81,\$00,\$00,\$00
2407	00 40 80 80	JTAB	FCB \$00,\$40,\$80,\$80 ; J
240B	81 7F 01 00		FCB \$81,\$7F,\$01,\$00
240F	81 FF 89 14	KTAB	FCB \$81,\$FF,\$89,\$14 ; K
2413	22 C1 81 80		FCB \$22,\$C1,\$81,\$80
2417	00 81 FF 81	LTAB	FCB \$00,\$81,\$FF,\$81 ; L



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานภายในของศึกษาศาสตร์เท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่สามารถนำออกจากรั้วมหาวิทยาลัยได้ หากมีการนำออกจะต้องแจ้งถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

241B	80 80 C0 00		FCB \$80,\$80,\$C0,\$00
241F	FF 02 04 18	MTAB	FCB \$FF,\$02,\$04,\$18 ; M
2423	04 02 FF 00		FCB \$04,\$02,\$FF,\$00
2427	81 FF 83 0C	NTAB	FCB \$81,\$FF,\$83,\$0C ; N
242B	18 61 FF 01		FCB \$18,\$61,\$FF,\$01
242F	00 7E 81 81	OTAB	FCB \$00,\$7E,\$81,\$81 ; O
2433	81 81 7E 00		FCB \$81,\$81,\$7E,\$00
2437	00 81 FE 91	PTAB	FCB \$00,\$81,\$FE,\$91 ; P
243B	11 11 0E 00		FCB \$11,\$11,\$0E,\$00
243F	00 7E 81 91	QTAB	FCB \$00,\$7E,\$81,\$91 ; Q
2443	A1 C1 7F 80		FCB \$A1,\$C1,\$7F,\$80
2447	81 FF 89 19	RTAB	FCB \$81,\$FF,\$89,\$19 ; R
244B	29 C9 86 80		FCB \$29,\$C9,\$86,\$80
244F	00 E6 49 89	STAB_	FCB \$00,\$E6,\$49,\$89 ; S
2453	91 92 67 00		FCB \$91,\$92,\$67,\$00
2457	03 01 81 FF	TTAB	FCB \$03,\$01,\$81,\$FF ; T
245B	81 01 03 00		FCB \$81,\$01,\$03,\$00
245F	01 7F 81 80	UTAB	FCB \$01,\$7F,\$81,\$80 ; U
2463	80 81 7F 01		FCB \$80,\$81,\$7F,\$01
2467	07 18 60 80	VTAB	FCB \$07,\$18,\$60,\$80 ; V
246B	60 18 0F 00		FCB \$60,\$18,\$0F,\$00
246F	3F C0 20 10	WTAB	FCB \$3F,\$C0,\$20,\$10 ; W
2473	20 C0 3F 00		FCB \$20,\$C0,\$3F,\$00
2477	C3 27 18 18	XTAB	FCB \$C3,\$27,\$18,\$18 ; X
247B	18 27 C3 00		FCB \$18,\$27,\$C3,\$00
247F	01 03 84 F8	YTAB	FCB \$01,\$03,\$84,\$F8 ; Y
2483	84 03 01 00		FCB \$84,\$03,\$01,\$00
2487	C3 A1 91 89	ZTAB	FCB \$C3,\$A1,\$91,\$89 ; Z
248B	85 83 C1 00		FCB \$85,\$83,\$C1,\$00

;* Thai Characters Fonts

248F	00 FA 05 01	KAI	FCB \$00,\$FA,\$05,\$01
2493	01 01 FE 00		FCB \$01,\$01,\$FE,\$00
2497	00 02 05 FE	KHAI	FCB \$00,\$02,\$05,\$FE
249B	80 7F 00 00		FCB \$80,\$7F,\$00,\$00
249F	FE 21 11 29	BUFFALO	FCB \$FE,\$21,\$11,\$29
24A3	11 01 FE 00		FCB \$11,\$01,\$FE,\$00
24A7	62 95 F2 29	RAKANG	FCB \$62,\$95,\$F2,\$29
24AB	46 80 FF 00		FCB \$46,\$80,\$FF,\$00
24AF	00 10 20 42	NGU	FCB \$00,\$10,\$20,\$42

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ทั่วทั้งนี้ อีกทั้งห้ามมิใช้ข้อมูลใดๆ และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

24B3	85 FE 00 00		FCB \$85,\$FE,\$00,\$00
24B7	02 01 09 15	JAN	FCB \$02,\$01,\$09,\$15
24BB	79 81 FE 00		FCB \$79,\$81,\$FE,\$00
24BF	12 E9 B1 41	CHING	FCB \$12,\$E9,\$B1,\$41
24C3	21 FE A0 40		FCB \$21,\$FE,\$A0,\$40
24C7	04 F2 8A 86	CHANG	FCB \$04,\$F2,\$8A,\$86
24CB	84 FA 01 01		FCB \$84,\$FA,\$01,\$01
24CF	02 05 02 FD	SOO	FCB \$02,\$05,\$02,\$FD
24D3	82 7D 00 00		FCB \$82,\$7D,\$00,\$00
24D7	7A A5 41 41	CHER	FCB \$7A,\$A5,\$41,\$41
24DB	A1 7E 40 FF		FCB \$A1,\$7E,\$40,\$FF
24DF	7A A5 41 01	YING	FCB \$7A,\$A5,\$41,\$01
24E3	FE 80 80 FF		FCB \$FE,\$80,\$80,\$FF
24E7	00 00 00 00	YINGLOW	FCB \$00,\$00,\$00,\$00
24EB	06 06 04 02		FCB \$06,\$06,\$04,\$02
24EF	42 A5 79 01	CHADA	FCB \$42,\$A5,\$79,\$01
24F3	01 01 FE 80		FCB \$01,\$01,\$FE,\$80
24F7	00 00 02 05	CHADALOW	FCB \$00,\$00,\$02,\$05
24FB	02 05 07 00		FCB \$02,\$05,\$07,\$00
24FF	42 A5 79 01	PATAK	FCB \$42,\$A5,\$79,\$01
2503	81 01 FE 00		FCB \$81,\$01,\$FE,\$00
2507	02 05 02 05	PATAKLOW	FCB \$02,\$05,\$02,\$05
250B	02 04 07 00		FCB \$02,\$04,\$07,\$00
250F	00 02 15 2D	TORTAN	FCB \$00,\$02,\$15,\$2D
2513	F5 85 7A 01		FCB \$F5,\$85,\$7A,\$01
2517	10 28 10 28	TORTANLOW	FCB \$10,\$28,\$10,\$28
251B	14 2A 1E 00		FCB \$14,\$2A,\$1E,\$00
251F	02 E5 12 09	MONTO	FCB \$02,\$E5,\$12,\$09
2523	06 02 FF 00		FCB \$06,\$02,\$FF,\$00
2527	FE 11 2A 52	TORTHOA	FCB \$FE,\$11,\$2A,\$52
252B	A2 7E 40 BF		FCB \$A2,\$7E,\$40,\$BF
252F	7A A5 41 FE	NANE	FCB \$7A,\$A5,\$41,\$FE
2533	40 FF A0 40		FCB \$40,\$FF,\$A0,\$40
2537	FE 81 49 35	DEK	FCB \$FE,\$81,\$49,\$35
253B	19 01 FE 00		FCB \$19,\$01,\$FE,\$00
253F	FE 81 49 36	TORTOA	FCB \$FE,\$81,\$49,\$36
2543	19 01 FE 00		FCB \$19,\$01,\$FE,\$00
2547	7A A5 41 01	TUNG	FCB \$7A,\$A5,\$41,\$01
254B	01 01 FE 00		FCB \$01,\$01,\$FE,\$00
254F	02 F5 0E 04	TAHAN	FCB \$02,\$F5,\$0E,\$04
2553	02 01 FE 00		FCB \$02,\$01,\$FE,\$00
2557	00 02 05 FD	TONG	FCB \$00,\$02,\$05,\$FD

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 และห้ามมิให้นำไปใช้ซ้ำโดยไม่ได้รับอนุญาตจากเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

255B	85 85 FA 01		FCB \$85,\$85,\$FA,\$01
255F	02 F5 8E 40	HNOO	FCB \$02,\$F5,\$8E,\$40
2563	20 FF A0 40		FCB \$20,\$FF,\$A0,\$40
2567	02 85 FE 80	BAIMAI	FCB \$02,\$85,\$FE,\$80
256B	80 80 FF 00		FCB \$80,\$80,\$FF,\$00
256F	00 00 00 00	PLARHIGH	FCB \$00,\$00,\$00,\$00
2573	00 00 F0 00		FCB \$00,\$00,\$F0,\$00
2577	02 05 FE 80	PLAR	FCB \$02,\$05,\$FE,\$80
257B	80 80 FF 00		FCB \$80,\$80,\$FF,\$00
257F	00 7E 85 42	PUNG	FCB \$00,\$7E,\$85,\$42
2583	40 80 7E 00		FCB \$40,\$80,\$7E,\$00
2587	00 00 00 00	PHAHIGH	FCB \$00,\$00,\$00,\$00
258B	00 00 F0 00		FCB \$00,\$00,\$F0,\$00
258F	00 7E 85 42	PHA	FCB \$00,\$7E,\$85,\$42
2593	40 80 7F 00		FCB \$40,\$80,\$7F,\$00
2597	02 05 FE 40	PAN	FCB \$02,\$05,\$FE,\$40
259B	30 40 FF 00		FCB \$30,\$40,\$FF,\$00
259F	00 00 00 00	FUNHIGH	FCB \$00,\$00,\$00,\$00
25A3	00 00 F0 00		FCB \$00,\$00,\$F0,\$00
25A7	02 05 FE 40	FUN	FCB \$02,\$05,\$FE,\$40
25AB	30 40 FF 00		FCB \$30,\$40,\$FF,\$00
25AF	42 A5 79 01	POA	FCB \$42,\$A5,\$79,\$01
25B3	01 01 FE 00		FCB \$01,\$01,\$FE,\$00
25B7	42 A5 FE 20	MAR	FCB \$42,\$A5,\$FE,\$20
25BB	20 40 FF 00		FCB \$20,\$40,\$FF,\$00
25BF	00 6E 95 92	YAK	FCB \$00,\$6E,\$95,\$92
25C3	80 80 FF 00		FCB \$80,\$80,\$FF,\$00
25C7	00 02 05 05	SHIP	FCB \$00,\$02,\$05,\$05
25CB	45 A5 7A 01		FCB \$45,\$A5,\$7A,\$01
25CF	00 7A A5 41	LU	FCB \$00,\$7A,\$A5,\$41
25D3	01 01 FE 00		FCB \$01,\$01,\$FE,\$00
25D7	00 00 00 00	LULOW	FCB \$00,\$00,\$00,\$00
25DB	00 00 0F 00		FCB \$00,\$00,\$0F,\$00
25DF	02 71 A9 45	LING	FCB \$02,\$71,\$A9,\$45
25E3	09 11 FE 00		FCB \$09,\$11,\$FE,\$00
25E7	00 02 01 01	WAN	FCB \$00,\$02,\$01,\$01
25EB	41 A1 7E 00		FCB \$41,\$A1,\$7E,\$00
25EF	00 00 00 00	SALAHIGH	FCB \$00,\$00,\$00,\$00
25F3	00 80 50 20		FCB \$00,\$80,\$50,\$20
25F7	7E 81 79 15	SALA	FCB \$7E,\$81,\$79,\$15
25FB	09 01 FE 00		FCB \$09,\$01,\$FE,\$00
25FF	02 85 FE 80	RUSI	FCB \$02,\$85,\$FE,\$80

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ทั่วทั้งประเทศ ยกเว้นที่ห้ามมีที่อื่นและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2603	98 90 FF 10		FCB \$98,\$90,\$FF,\$10
2607	00 00 00 00	TIGERHIGH	FCB \$00,\$00,\$00,\$00
260B	00 80 50 20		FCB \$00,\$80,\$50,\$20
260F	02 71 A9 45	TIGER	FCB \$02,\$71,\$A9,\$45
2613	09 11 FE 00		FCB \$09,\$11,\$FE,\$00
2617	02 FD 26 10	HEEP	FCB \$02,\$FD,\$26,\$10
261B	0A 0D FA 00		FCB \$0A,\$0D,\$FA,\$00
261F	00 00 00 00	JURAHIGH	FCB \$00,\$00,\$00,\$00
2623	40 A0 C0 20		FCB \$40,\$A0,\$C0,\$20
2627	02 F5 4E 20	JURA	FCB \$02,\$F5,\$4E,\$20
262B	20 40 FF 00		FCB \$20,\$40,\$FF,\$00
262F	00 72 A9 91	ANG	FCB \$00,\$72,\$A9,\$91
2633	81 81 7E 00		FCB \$81,\$81,\$7E,\$00
2637	00 00 00 00	HOOKHIGH	FCB \$00,\$00,\$00,\$00
263B	00 00 A0 40		FCB \$00,\$00,\$A0,\$40
263F	00 72 AD 95	HOOK	FCB \$00,\$72,\$AD,\$95
2643	83 81 7E 00		FCB \$83,\$81,\$7E,\$00
2647	00 66 55 AA	SARAA	FCB \$00,\$66,\$55,\$AA
264B	88 44 22 00		FCB \$88,\$44,\$22,\$00
264F	00 14 14 14	TOAKUB	FCB \$00,\$14,\$14,\$14
2653	14 14 00 00		FCB \$14,\$14,\$00,\$00
2657	00 02 01 01	SARAAR	FCB \$00,\$02,\$01,\$01
265B	01 01 FE 00		FCB \$01,\$01,\$FE,\$00
265F	20 50 50 20	SARAUMHIGH	FCB \$20,\$50,\$50,\$20
2663	00 00 00 00		FCB \$00,\$00,\$00,\$00
2667	00 02 01 01	SARAUM	FCB \$00,\$02,\$01,\$01
266B	01 01 FE 00		FCB \$01,\$01,\$FE,\$00
266F	00 7F A0 40	SARAAA	FCB \$00,\$7F,\$A0,\$40
2673	00 00 00 00		FCB \$00,\$00,\$00,\$00
2677	00 7F A0 40	SARAAIR	FCB \$00,\$7F,\$A0,\$40
267B	7F A0 40 00		FCB \$7F,\$A0,\$40,\$00
267F	10 28 E8 08	SARAOHIGH	FCB \$10,\$28,\$E8,\$08
2683	08 08 00 00		FCB \$08,\$08,\$00,\$00
2687	00 00 FF C0	SARAO	FCB \$00,\$00,\$FF,\$C0
268B	00 00 00 00		FCB \$00,\$00,\$00,\$00
268F	38 34 04 FC	MAIMOONHIGH	FCB \$38,\$34,\$04,\$FC
2693	00 00 00 00		FCB \$00,\$00,\$00,\$00
2697	00 00 00 FF	MAIMOON	FCB \$00,\$00,\$00,\$FF
269B	C0 00 00 00		FCB \$C0,\$00,\$00,\$00
269F	08 10 20 10	MALAIHIGH	FCB \$08,\$10,\$20,\$10
26A3	F8 00 00 00		FCB \$F8,\$00,\$00,\$00
26A7	00 00 00 00	MALAI	FCB \$00,\$00,\$00,\$00

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ที่ MALAI ที่ห้ามมิให้นำเอกสารนี้ไปใช้และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

26AB	FF CO 00 00		FCB \$FF,\$CO,\$00,\$00
26AF	00 F0 D0 20	YAMOK	FCB \$00,\$F0,\$D0,\$20
26B3	10 10 F0 00		FCB \$10,\$10,\$F0,\$00
26B7	00 00 18 04	YAMOKLOW	FCB \$00,\$00,\$18,\$04
26BB	02 02 01 00		FCB \$02,\$02,\$01,\$00
26BF	08 14 10 10	PAIYAN	FCB \$08,\$14,\$10,\$10
26C3	08 04 FE 00		FCB \$08,\$04,\$FE,\$00
26C7	00 00 00 00	SARAUH	FCB \$00,\$00,\$00,\$00
26CB	04 0A 3C 00		FCB \$04,\$0A,\$3C,\$00
26CF	00 00 00 04	SARAUU	FCB \$00,\$00,\$00,\$04
26D3	0A 3C 20 3E		FCB \$0A,\$3C,\$20,\$3E
26D7	00 30 48 48	SARAI	FCB \$00,\$30,\$48,\$48
26DB	48 50 60 00		FCB \$48,\$50,\$60,\$00
26DF	30 28 28 28	SARAE	FCB \$30,\$28,\$28,\$28
26E3	38 3C 00 00		FCB \$38,\$3C,\$00,\$00
26E7	00 03 48 48	SARAAU	FCB \$00,\$03,\$48,\$48
26EB	48 50 68 30		FCB \$48,\$50,\$68,\$30
26EF	00 30 48 48	SARAAUE	FCB \$00,\$30,\$48,\$48
26F3	50 58 60 78		FCB \$50,\$58,\$60,\$78
26F7	00 30 68 50	HUN	FCB \$00,\$30,\$68,\$50
26FB	40 40 20 10		FCB \$40,\$40,\$20,\$10
26FF	00 18 24 24	NAMFON	FCB \$00,\$18,\$24,\$24
2703	14 08 00 00		FCB \$14,\$08,\$00,\$00
2707	70 48 28 28	TAIKU	FCB \$70,\$48,\$28,\$28
270B	48 68 64 00		FCB \$48,\$68,\$64,\$00
270F	00 00 00 00	MAIAKE	FCB \$00,\$00,\$00,\$00
2713	00 70 00 00		FCB \$00,\$70,\$00,\$00
2717	00 40 68 58	MAITO	FCB \$00,\$40,\$68,\$58
271B	40 40 20 10		FCB \$40,\$40,\$20,\$10
271F	78 48 10 18	MAITEE	FCB \$78,\$48,\$10,\$18
2723	08 78 20 1E		FCB \$08,\$78,\$20,\$1E
2727	00 00 10 10	JATAWA	FCB \$00,\$00,\$10,\$10
272B	7C 10 10 00		FCB \$7C,\$10,\$10,\$00
272F	00 70 50 10	KARAN	FCB \$00,\$70,\$50,\$10
2733	10 0C 00 00		FCB \$10,\$0C,\$00,\$00
2737	00 30 48 48	AKEUM	FCB \$00,\$30,\$48,\$48
273B	48 30 06 00		FCB \$48,\$30,\$06,\$00
273F	02 36 4C 4C	TOUM	FCB \$02,\$36,\$4C,\$4C
2743	4A 31 00 00		FCB \$4A,\$31,\$00,\$00
2747	06 35 4A 49	TEEUM	FCB \$06,\$35,\$4A,\$49
274B	4E 34 02 01		FCB \$4E,\$34,\$02,\$01
274E	00 30 48 4A	TAWAUM	FCB \$00,\$30,\$48,\$4A

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ทั้งนี้ยังห้ามมิให้นำเอกสารนี้ไปเผยแพร่และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2753	4A 37 02 02		FCB \$4A,\$37,\$02,\$02
2757	70 50 70 40	AKEHAN	FCB \$70,\$50,\$70,\$40
275B	40 4C 20 10		FCB \$40,\$4C,\$20,\$10
275F	70 52 76 44	TOHAN	FCB \$70,\$52,\$76,\$44
2763	44 44 22 11		FCB \$44,\$44,\$22,\$11
2767	70 57 75 42	TEEHAN	FCB \$70,\$57,\$75,\$42
276B	41 47 24 17		FCB \$41,\$47,\$24,\$17
276F	70 50 74 44	TAWAHAN	FCB \$70,\$50,\$74,\$44
2773	4E 44 20 10		FCB \$4E,\$44,\$20,\$10
2777	00 60 50 50	AKEI	FCB \$00,\$60,\$50,\$50
277B	50 50 66 00		FCB \$50,\$50,\$66,\$00
277F	00 60 52 56	TOI	FCB \$00,\$60,\$52,\$56
2783	54 54 62 01		FCB \$54,\$54,\$62,\$01
2787	00 6E 5A 54	TEEI	FCB \$00,\$6E,\$5A,\$54
278B	52 5E 68 07		FCB \$52,\$5E,\$68,\$07
278F	00 60 50 52	TAWAI	FCB \$00,\$60,\$50,\$52
2793	52 57 62 02		FCB \$52,\$57,\$62,\$02
2797	00 60 50 50	KARANI	FCB \$00,\$60,\$50,\$50
279B	50 5C 6A 01		FCB \$50,\$5C,\$6A,\$01
279F	60 50 50 50	AKEE	FCB \$60,\$50,\$50,\$50
27A3	50 50 7B 00		FCB \$50,\$50,\$7B,\$00
27A7	60 52 56 54	TOE	FCB \$60,\$52,\$56,\$54
27AB	54 52 79 00		FCB \$54,\$52,\$79,\$00
27AF	6E 5A 54 52	TEEE	FCB \$6E,\$5A,\$54,\$52
27B3	5E 54 7A 01		FCB \$5E,\$54,\$7A,\$01
27B7	60 50 52 52	TAWAE	FCB \$60,\$50,\$52,\$52
27BB	57 52 7A 00		FCB \$57,\$52,\$7A,\$00
27BF	(0001)	X_ADDR1	RMB 1 ; Buffer X-Address Page1
27C0	(0001)	X_ADDR2	RMB 1 ; Buffer X-Address Page2
27C1	(0001)	Y_ADDR1	RMB 1 ; Buffer Y-Address Page1
27C2	(0001)	Y_ADDR2	RMB 1 ; Buffer Y-Address Page2
27C3	(0001)	LINE_CNT	RMB 1 ; Buffer Line Count (X)

END

A:\type glcd.S19

S1232200BD22418608B727C3CE22BFBD226BBD228BC640BD22ABA600B71401085A26F4BDCD

S1232220227BBD2229BC640BD22B5A600B71411085A26F47C27BF7C27C07A27C326CD7E222F

S12322403E863FBD22ABB71400BD22B5B7141086C0BD22ABB71400BD22B5B714104FB7277C

S1232260BFB727C0B727C1B727C23936BD22ABB627BF84078AB8B71400323936BD22B5B6A6

S123228027C084078AB8B71410323936BD22ABB627C1843F8A40B71400323936BD22B5B69F

เอกสารนี้เป็นเอกสารสงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการวิจัยเท่านั้น เมื่อผู้ยืมได้เดินทางไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

S9030000FC

5.1.2 ตัวอย่างการทดสอบโปรแกรมที่ 2

A:\a68hc sci.asm

Assembler KMITL version 1.0

Creating list file sci.LST

Creating s19 file sci.S19

A:\type sci.lst

PC	INSTRUCTIONS	LABEL	MNEMONIC	COMMENT
----	--------------	-------	----------	---------

```

*****
;*          Transmit & Receive          *
*****

```

ORG \$2200

=102B	BAUD		EQU \$102B	
=102C	SCCR1		EQU \$102C	
=102D	SCCR2		EQU \$102D	
=102E	SCSR		EQU \$102E	
=102F	SCDR		EQU \$102F	

2200	86 30		LDA #30	;SET BAUD RATE 9600
2202	B7 10 2B		STA BAUD	;64 E cycles
2205	7F 10 2C		CLR SCCR1	;SET 8BIT DATA
2208	86 0C		LDA #0C	
220A	B7 10 2D		STA SCCR2	

220D	B6 10 2E	RECEIVE	LDA SCSR	
2210	85 20		BIT #20	
2212	27 F9		BEQ RECEIVE	

2214	F6 10 2F		LDAB SCDR	
2217	B6 10 2E	TRANSMIT	LDA SCSR	
221A	85 80		BIT #80	
221C	27 F9		BEQ TRANSMIT	
221E	F7 10 2F		STAB SCDR	
2221	20 EA		BRA RECEIVE	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามนำไปแก้ไขหรือดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

A:\type sci.S19

S12322008630B7102B7F102C860CB7102DB6102E852027F9F6102FB6102E858027F9F710C3
S10622202F20EA7E
S9030000FC

5.1.3 ตัวอย่างการทดสอบโปรแกรมที่ 3

A:\a68hc timer1.asm

Assembler KMITL version 1.0

Creating list file timer1.LST

Creating s19 file timer1.S19

A:\type timer1.lst

PC	INSTRUCTIONS	LABEL	MNEMONIC	COMMENT
=1000	REGBAS		EQU \$1000	
=0010	TIC1		EQU \$10	
=0021	TCTL2		EQU \$21	
=0023	TFLG1		EQU \$23	
=FF00	CALL		EQU \$FF00	;system call
=3000	BUFF		EQU \$3000	;Period in cycles (16-bits)
			ORG \$2200	
			;	
			;	
			;* TIMER EXAMPLE 1	Measuring Period with Input Capture
			;	
2200	CE 10 00	PERTOP	LDX #REGBAS	;Point to register block
2203	86 10		LDAA #%00010000	
2205	A7 21		STAA TCTL2,X	;EDG1B:EDG1A = 0:1, rising edges
2207	86 04		LDAA #\$04	
2209	A7 23		STAA TFLG1,X	;Clear any old OC1 flag
			;	
			;* first rising edge	
220B	1F 23 04 FC	h1	BRCLR TFLG1,X,\$04,h1	;* Loop here until edge
			;	
			;* First edge detected	
220F	EC 10		LDD TIC1,X	;Read time of first edge
2211	FD 30 00		STD BUFF	;Save first capture value
2214	86 04		LDAA #\$04	

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

2216 A7 23          STAA TFLG1,X    ;Clear IC1F before next edge

                ;* second rising edge
2218 1F 23 04 FC   h2          BRCLR TFLG1,X,$04,h2 ;* Loop here until edge

                ;* Second edge detected
221C EC 10          LDD TIC1,X      ;Read time of second edge
221E B3 30 00      SUBD BUFF      ;2nd - 1st -> D
2221 FD 21 47      STD $2147      ;Save result (period in cycs)

                ;* display
2224 C6 07          LDAB #$07
2226 BD FF 00      JSR CALL      ;Print <cr,lf>
2229 C6 22          LDAB #$22
222B BD FF 00      JSR CALL      ;Convert hex to 5 digit decimal

222E 86 04          LDAA #$04
2230 B7 21 4F      STAA $214F
2233 CE 21 4A      LDX #$214A
2236 C6 05          LDAB #$05      ;Print 5 digit decimal
2238 BD FF 00      JSR CALL

223B CE 22 46      LDX #MSGCYC   ;Point at " Cycles "
223E C6 05          LDAB #$05
2240 BD FF 00      JSR CALL      ;Print message segment
2243 7E 22 00      JMP PERTOP    ;To top & measure another period

2246 20 43 79 63   MSGCYC    FCB ' Cycles '
2249 6C 65 73 20
224E 04            FCB $04      ;End-of-message mark

                END

```

A:\type timer1.S19

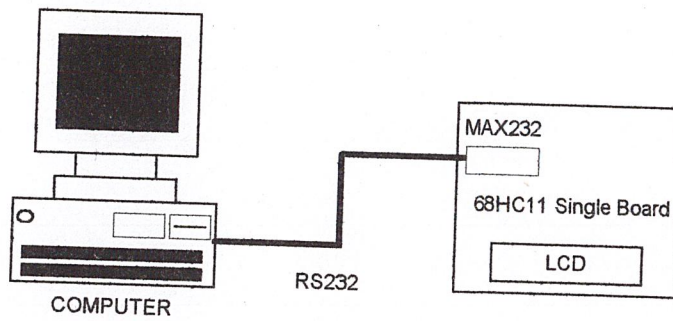
```

S1232200CE10008610A7218604A7231F2304FCEC10FD30008604A7231F2304FCEC10B3304A
S123222000FD2147C607BDDFF00C622BDDFF008604B7214FCE214AC605BDDFF00CE2246C60596
S1122240BDDFF007E2200204379636C6573200488
S9030000FC

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

5.2 หลักการติดต่อระหว่างโปรแกรม S19 file กับบอร์ด 68HC11



รูปที่ 5.1 แสดงการติดต่อระหว่างโปรแกรม S19 file กับบอร์ด 68HC11

จากรูปจะแสดงหลักการติดต่อระหว่างคอมพิวเตอร์ PC กับบอร์ด 68HC11 เมื่อโปรแกรม Assembler มีการคอมไพล์เกิดขึ้น โปรแกรม Assembler ก็จะทำการสร้างโปรแกรมขึ้นมา 2 โปรแกรม คือ โปรแกรม List file และโปรแกรม S19 file (Motorola S-Record Format) โดยที่โปรแกรม S19 file จะถูกส่งผ่าน port printer ของเครื่องคอมพิวเตอร์ โดยใช้สาย port RS232 ซึ่งเป็นสายที่ส่งข้อมูลของโปรแกรม S19 file ที่ได้ไปยัง บอร์ด 68HC11 โดยบนบอร์ดจะมี Chip MAX 232 เป็นตัวรับข้อมูลที่ถูกส่งผ่านสาย port RS232

เมื่อบอร์ดได้รับข้อมูลที่ถูกส่งมาก็จะมีการตรวจสอบโปรแกรม S19 file ที่ได้รับว่ามีการคอมไพล์ถูกต้องหรือไม่ โดยใช้โปรแกรม PC PLUS หรือ PROCOMM PLUS ซึ่งเป็นโปรแกรมสำเร็จรูปที่มาพร้อมกับบอร์ดเป็นตัวตรวจสอบ ซึ่งโปรแกรม PROCOMM PLUS จะแสดงลักษณะการทำงานต่างๆ ที่ใช้บนบอร์ด 68HC11

5.3 สรุปผล

โปรแกรม Assembler KMITL version 1.0 นี้จะทำการ assembler โปรแกรมที่เป็นโปรแกรม Assembly จะได้ผลลัพธ์ออกมาอีก 2 files คือ โปรแกรม List file และ โปรแกรม S19 file (hex file ในรูปแบบของ Motorola S-record Format) โปรแกรม List file ที่ได้จะใช้ในการตรวจเช็คระหว่าง Source code ของ 68HC11 กับ Machine code ของ 68HC11

โปรแกรม S19 file (hex file ในรูปแบบของ Motorola S-record Format) เป็นข้อมูลเฉพาะของ Machine code ของ 68HC11 เพื่อที่จะนำเอาข้อมูลนี้ไปโอนไปให้กับ board 68HC11 โดยใช้สาย Port RS232 เป็นสายส่งข้อมูล บน board จะมี Chip MAX232 เป็นตัวรับข้อมูลที่ถูกส่งผ่านสาย Port RS232

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บรรณานุกรม

1. ทรงชัย วีระทวีมาศ, "แอสเซมเบลอร์และซอฟต์แวร์อิมูเลเตอร์สำหรับซิงเกิลชิพบนไอบีเอ็มพีซี", วิทยานิพนธ์วิศวกรรมศาสตรบัณฑิต ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า 2530.
2. สุเจตน์ จันทรัมย์, "ไมโครคอนโทรลเลอร์ชิปเดี่ยว 8051 (Single Chip Microcontroller 8051)", โครงการตำราวิชาการมหาวิทยาลัยมหานคร 2535.
3. ผศ. พิพัฒน์ เลหาสงคราม, "ไมโครคอนโทรลเลอร์ MCS-48 & MCS-51", ของภาควิชาเทคโนโลยีการวัดคุมทางอุตสาหกรรม คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง พฤษภาคม 2537.
4. อัญญา ศรีประโม่ง, "การเขียนโปรแกรมภาษาซีสำหรับวิศวกรรม", โครงการตำราวิชาการเทคโนโลยีมหานคร.
5. ชัยวัฒน์ ลิ้มพรจิตวิไล, "เรียนรู้และใช้งานไมโครคอนโทรลเลอร์ 68HC11", บริษัท ซีอีดี ยูเคชั่น จำกัด (มหาชน) .
6. Peter spasov, "MICROCONTROLLER TECHNOLOGY The 68HC11" ,Regent/Prentice Hall ,Inc.,1993
7. Technical Data, "HC11 MC68HC11A8", MOTOLORA INC.,1991.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



ภาคผนวก

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Instruction Set Summary

Source Form(s)	Operation	Boolean Expression	Addressing Mode for Operand	Machine Coding (Hexadecimal)		B/ops	Cycle	Cycle by Cycle*	Condition Codes										
				Opcode	Operand(s)				S	X	H	I	N	Z	V	C			
ABA	Add Accumulators	$A + B \rightarrow A$	INH	1B		1	2	2-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
ABX	Add B to X	$IX - 00:B \rightarrow IX$	INH	3A		1	3	2-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
ABY	Add B to Y	$IY - 00:B \rightarrow IY$	INH	18 3A		2	4	2-4	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
ADCA (opr)	Add with Carry to A	$A + M + C \rightarrow A$	A IMM	89	ii	2	2	3-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			A DIR	99	dd	2	3	4-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			A EXT	B9	hh ll	3	4	5-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
			A IND,X	A9	ff	2	4	6-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
			A IND,Y	18 A9	ff	3	5	7-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
ADCB (opr)	Add with Carry to B	$B + M + C \rightarrow B$	B IMM	C9	ii	2	2	3-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			B DIR	D9	dd	2	3	4-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			B EXT	F9	hh ll	3	4	5-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			B IND,X	E9	ff	2	4	6-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
			B IND,Y	18 E9	ff	3	5	7-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
ADDA (opr)	Add Memory to A	$A + M \rightarrow A$	A IMM	8B	ii	2	2	3-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			A DIR	9B	dd	2	3	4-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			A EXT	BB	hh ll	3	4	5-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			A IND,X	AB	ff	2	4	6-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			A IND,Y	18 AB	ff	3	5	7-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
ADDB (opr)	Add Memory to B	$B + M \rightarrow B$	B IMM	CB	ii	2	2	3-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			B DIR	DB	dd	2	3	4-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			B EXT	FB	hh ll	3	4	5-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			B IND,X	EB	ff	2	4	6-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			B IND,Y	18 EB	ff	3	5	7-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
ADDD (opr)	Add 16-Bit to D	$D + M:M + 1 \rightarrow D$	IMM	C3	jj kk	3	4	3-3	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			DIR	D3	dd	2	5	4-7	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			EXT	F3	hh ll	3	6	5-10	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			IND,X	E3	ff	2	6	6-10	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			IND,Y	18 E3	ff	3	7	7-8	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
ANDA (opr)	AND A with Memory	$A * M \rightarrow A$	A IMM	94	ii	2	2	3-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	0	
			A DIR	94	dd	2	3	4-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			A EXT	B4	hh ll	3	4	5-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			A IND,X	A4	ff	2	4	6-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			A IND,Y	18 A4	ff	3	5	7-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
ANDB (opr)	AND B with Memory	$B * M \rightarrow B$	B IMM	C4	ii	2	2	3-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	0	
			B DIR	D4	dd	2	3	4-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			B EXT	F4	hh ll	3	4	5-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			B IND,X	E4	ff	2	4	6-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			B IND,Y	18 E4	ff	3	5	7-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
ASL (opr)	Arithmetic Shift Left		EXT	78	hh ll	3	6	5-8	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
			IND,X	68	ff	2	6	6-3	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			IND,Y	18 68	ff	3	7	7-3	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
ASLA			A INH	48		1	2	2-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
ASLB			B INH	58		1	2	2-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
ASLD	Arithmetic Shift Left Double		INH	05		1	3	2-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
ASR (opr)	Arithmetic Shift Right		EXT	77	hh ll	3	6	5-8	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
			IND,X	67	ff	2	6	6-3	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			IND,Y	18 67	ff	3	7	7-3	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			A INH	47		1	2	2-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			B INH	57		1	2	2-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
ASRA			A INH	47		1	2	2-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
ASRB			B INH	57		1	2	2-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
BCC (rel)	Branch if Carry Clear	$? C = 0$	REL	24	rr	2	3	8-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
BCLR (opr) (msk)	Clear Bit(s)	$M * (\overline{mm}) \rightarrow M$	DIR	15	dd mm	3	6	4-10	-	-	-	-	-	-	-	-	-	0	
			IND,X	1D	ff mm	3	7	6-13	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
			IND,Y	18 1D	ff mm	4	8	7-10	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
BCS (rel)	Branch if Carry Set	$? C = 1$	REL	25	rr	2	3	8-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
BEQ (rel)	Branch if = Zero	$? Z = 1$	REL	27	rr	2	3	8-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-		

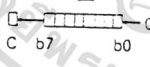
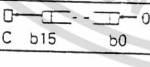
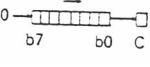
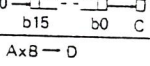
* Cycle-by-cycle number provides a reference to Tables 10-2 through 10-8 which detail cycle-by-cycle operation.
 Example: Table 10-1 Cycle-by-Cycle column reference number 2-4 equals Table 10-2 line item 2-4.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นอนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Source Form(s)	Operation	Boolean Expression	Addressing Mode for Operand	Machine Coding (Hexadecimal)		Bytes	Cycle	Cycle by Cycle*	Condition Codes								
				Opcode	Operand(s)				S	X	H	I	N	Z	V	C	
BGE (rel)	Branch if \geq Zero	? $N \oplus V = 0$	REL	2C	::	2	?	8-1
BGT (rel)	Branch if $>$ Zero	? $Z - (N \oplus V) = 0$	REL	2E	rr	2	3	8-1
BHI (rel)	Branch if Higher	? $C - Z = 0$	REL	22	rr	2	3	8-1
BHS (rel)	Branch if Higher or Same	? $C = 0$	REL	24	rr	2	3	8-1
BITA (opri)	Bits; Test A with Memory	A * M	A IMM	85	ii	2	2	3-1
			A DIR	95	dd	2	3	4-1
			A EXT	85	hh ll	3	4	5-2
			A IND,X	A5	ff	2	4	6-2
			A IND,Y	18 A5	ff	3	5	7-2
BITB (opri)	Bits; Test B with Memory	B * M	B IMM	C5	ii	2	2	3-1
			B DIR	D5	dd	2	3	4-1
			B EXT	F5	hh ll	3	4	5-2
			B IND,X	E5	ff	2	4	6-2
			B IND,Y	18 E5	ff	3	5	7-2
BLE (rel)	Branch if \leq Zero	? $Z - (N \oplus V) = 1$	REL	2F	rr	2	3	8-1	
BLO (rel)	Branch if Lower	? $C = 1$	REL	25	rr	2	3	8-1	
BLS (rel)	Branch if Lower or Same	? $C - Z = 1$	REL	23	rr	2	3	8-1	
BLT (rel)	Branch if $<$ Zero	? $N \oplus V = 1$	REL	2D	rr	2	3	8-1	
BMI (rel)	Branch if Minus	? $N = 1$	REL	2B	rr	2	3	8-1	
BNE (rel)	Branch if Not = Zero	? $Z = 0$	REL	26	rr	2	3	8-1	
BPL (rel)	Branch if Plus	? $N = 0$	REL	2A	rr	2	3	8-1	
BRA (rel)	Branch Always	? $1 = 1$	REL	20	rr	2	3	8-1	
BRCLR (opri) (msk) (rel)	Branch if Bit(s) Clear	? $M * mm = 0$	DIR	13	dd mm rr	4	6	4-11
			IND,X	1F	ff mm rr	4	7	6-14	
			IND,Y	18 1F	ff mm rr	5	8	7-11	
BRN (rel)	Branch Never	? $1 = 0$	REL	21	rr	2	3	8-1	
BRSET (opri) (msk) (rel)	Branch if Bit(s) Set	? $(M) * mm = 0$	DIR	12	dd mm rr	4	6	4-11
			IND,X	1E	ff mm rr	4	7	6-14	
			IND,Y	18 1E	ff mm rr	5	8	7-11	
BSET (opri) (msk)	Set Bit(s)	M - mm - M	DIR	14	dd mm	3	6	4-10
			IND,X	1C	ff mm	3	7	6-13	
			IND,Y	18 1C	ff mm	4	8	7-10	
BSR (rel)	Branch to Subroutine	See Special Ops	REL	3D	rr	2	6	8-2	
BVC (rel)	Branch if Overflow Clear	? $V = 0$	REL	28	rr	2	3	9-1	
BVS (rel)	Branch if Overflow Set	? $V = 1$	REL	29	rr	2	3	8-1	
CBA	Compare A to B	A - B	INH	11		1	2	2-1
CLC	Clear Carry Bit	0 - C	INH	0C		1	2	2-1	0
CLI	Clear Interrupt Mask	0 - I	INH	0E		1	2	2-1	0
CLR (lopr)	Clear Memory Byte	0 - M	EXT	7F	hh ll	3	6	5-8	0
			IND,X	6F	ff	2	6	6-3	0
			IND,Y	18 6F	ff	3	7	7-3	0
CLRA	Clear Accumulator A	0 - A	A INH	4F		1	2	2-1	0	1	0	0
CLRB	Clear Accumulator B	0 - B	B INH	5F		1	2	2-1	0	1	0	0
CLV	Clear Overflow Flag	0 - V	INH	0A		1	2	2-1	0
CMPA (opri)	Compare A to Memory	A - M	A IMM	81	ii	2	2	3-1
			A DIR	91	dd	2	3	4-1
			A EXT	81	hh ll	3	4	5-2
			A IND,X	A1	ff	2	4	6-2
			A IND,Y	18 A1	ff	3	5	7-2

*Cycle-by-cycle number provides a reference to Tables 10-2 through 10-8 which detail cycle-by-cycle operation.
Example: Table 10-1 Cycle-by-Cycle column reference number 2-4 equals Table 10-2 line item 2-4.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Source Form(s)	Operation	Boolean Expression	Addressing Mode for Operand	Machine Coding (Hexadecimal)		Bytes	Cycle	Cycle by Cycle*	Condition Codes								
				Opcode	Operand(s)				S	X	H	I	N	Z	V	C	
INX	Increment Index Register X	$IX + 1 \rightarrow IX$	INH	06		1	3	2-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-
INY	Increment Index Register Y	$IY + 1 \rightarrow IY$	INH	18 08		2	4	2-4	-	-	-	-	-	-	-	-	-
JMP (opr)	Jump	See Special Ops	EXT IND,X IND,Y	7E 6E 18 6E	hh ff ff	3 2 3	3 3 4	5-1 6-1 7-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-
JSR (opr)	Jump to Subroutine	See Special Ops	DIR EXT IND,X IND,Y	9D BD AD 18 AD	dd hh ff ff	2 3 2 3	5 6 6 7	4-8 5-12 6-12 7-9	-	-	-	-	-	-	-	-	-
LDA (opr)	Load Accumulator A	$M \rightarrow A$	A IMM A DIR A EXT A IND,X A IND,Y	86 96 86 A6 18 A6	ii dd hh ff ff	2 2 3 2 3	2 3 4 4 5	3-1 4-1 5-2 6-2 7-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-
LDAB (opr)	Load Accumulator B	$M \rightarrow B$	B IMM B DIR B EXT B IND,X B IND,Y	C6 D6 F6 E6 18 E6	ii dd hh ff ff	2 2 3 2 3	2 3 4 4 5	3-1 4-1 5-2 6-2 7-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-
LDD (opr)	Load Double Accumulator D	$M \rightarrow A, M-1 \rightarrow B$	IMM DIR EXT IND,X IND,Y	CC DC FC EC 18 EC	jj kk dd hh ff ff	3 2 3 2 3	3 4 5 5 6	3-2 4-3 5-4 6-6 7-6	-	-	-	-	-	-	-	-	-
LDS (opr)	Load Stack Pointer	$M:M-1 \rightarrow SP$	IMM DIR EXT IND,X IND,Y	8E 9E BE AE 18 AE	jj kk dd hh ff ff	3 2 3 2 3	3 4 5 5 6	3-2 4-3 5-4 6-6 7-6	-	-	-	-	-	-	-	-	-
LDX (opr)	Load Index Register X	$M:M-1 \rightarrow IX$	IMM DIR EXT IND,X IND,Y	CE DE FE EE CD EE	jj kk dd hh ff ff	3 2 3 2 3	3 4 5 5 6	3-2 4-3 5-4 6-6 7-6	-	-	-	-	-	-	-	-	-
LDY (opr)	Load Index Register Y	$M:M+1 \rightarrow IY$	IMM DIR EXT IND,X IND,Y	18 CE 18 DE 18 FE 1A EE 18 EE	jj kk dd hh ff ff	4 3 4 3 3	4 5 6 6 6	3-4 4-5 5-6 6-7 7-6	-	-	-	-	-	-	-	-	-
LSL (opr)	Logical Shift Left		EXT IND,X IND,Y	78 68 18 68	hh ff ff	3 2 3	6 6 7	5-8 6-3 7-3	-	-	-	-	-	-	-	-	-
LSLA			A INH	48		1	2	2-1									
LSLB			B INH	58		1	2	2-1									
LSLD	Logical Shift Left Double		INH	05		1	3	2-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-
LSR (opr)	Logical Shift Right		EXT IND,X IND,Y	74 64 18 64	hh ff ff	3 2 3	6 6 7	5-8 6-3 7-3	-	-	-	-	-	-	-	-	-
LSRA			A INH	44		1	2	2-1									
LSRB			B INH	54		1	2	2-1									
LSRD	Logical Shift Right Double		INH	04		1	3	2-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-
MUL	Multiply 8 by 8	$A \times B \rightarrow D$	INH	3D		1	10	2-13	-	-	-	-	-	-	-	-	-

* Cycle-by-cycle number provides a reference to Tables 10-2 through 10-8 which detail cycle-by-cycle operation.
Example: Table 10-1 Cycle-by-Cycle column reference number 2-4 equals Table 10-2 line item 2-4.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Source Form(s)	Operation	Boolean Expression	Addressing Mode for Operand	Machine Coding (Hexadecimal)		Bytes	Cycle	Cycle by Cycle*	Condition Codes													
				Opcode	Operand(s)				S	X	H	I	N	Z	V	C						
NEG (opr)	2's Complement Memory Byte	$0 - M \rightarrow M$	EXT IND,X IND,Y	70 60 18 60	hh ll ff ff	3 2 3	6 6 7	5-8 5-3 7-3	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
NEGA	2's Complement A	$0 - A \rightarrow A$	A INH	40		1	2	2-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
NEGB	2's Complement B	$0 - B \rightarrow B$	B INH	50		1	2	2-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
NOP	No Operation	No Operation	INH	01		1	2	2-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
ORAA (opr)	OR Accumulator A (Inclusive)	$A + M \rightarrow A$	A IMM A DIR A EXT A IND,X A IND,Y	8A 9A 8A AA 18 AA	ii dd hh ll ff ff	2 2 3 2 3	2 3 4 4 5	3-1 4-1 5-2 5-2 7-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	0		
ORAB (opr)	OR Accumulator B (Inclusive)	$B + M \rightarrow B$	B IMM B DIR B EXT B IND,X B IND,Y	CA DA FA EA 18 EA	ii dd hh ll ff ff	2 2 2 2 3	2 3 3 4 5	3-1 4-1 5-2 5-2 7-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	0		
PSHA	Push A onto Stack	$A \rightarrow \text{Stk}, SP = SP - 1$	A INH	36		1	3	2-6	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
PSHB	Push B onto Stack	$B \rightarrow \text{Stk}, SP = SP - 1$	B INH	37		1	3	2-6	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
PSHX	Push X onto Stack (Lo First)	$IX \rightarrow \text{Stk}, SP = SP - 2$	INH	3C		1	4	2-7	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
PSHY	Push Y onto Stack (Lo First)	$IY \rightarrow \text{Stk}, SP = SP - 2$	INH	18 3C		2	5	2-8	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
PULA	Pull A from Stack	$SP = SP + 1, A \leftarrow \text{Stk}$	A INH	32		1	4	2-9	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
PULB	Pull B from Stack	$SP = SP + 1, B \leftarrow \text{Stk}$	B INH	33		1	4	2-9	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
PULX	Pull X from Stack (Hi First)	$SP = SP + 2, IX \leftarrow \text{Stk}$	INH	38		1	5	2-10	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
PULY	Pull Y from Stack (Hi First)	$SP = SP + 2, IY \leftarrow \text{Stk}$	INH	18 38		2	6	2-11	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
ROL (opr)	Rotate Left		EXT IND,X IND,Y	79 69 18 69	hh ll ff ff	3 2 3	6 6 7	5-8 5-3 7-3	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
ROLA			A INH	49		1	2	2-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
ROLB			B INH	59		1	2	2-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
ROR (opr)			Rotate Right		EXT IND,X IND,Y	76 66 18 66	hh ll ff ff	3 2 3	6 6 7	5-8 5-3 7-3	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
RORA	A INH	46				1	2	2-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
RORB	B INH	56				1	2	2-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
RTI	Return from Interrupt	See Special Ops			INH	3B		1	12	2-14	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
RTS	Return from Subroutine	See Special Ops	INH	39		1	5	2-12	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
SBA	Subtract B from A	$A - B \rightarrow A$	INH	10		1	2	2-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
SBCA (opr)	Subtract with Carry from A	$A - M - C \rightarrow A$	A IMM A DIR A EXT A IND,X A IND,Y	82 92 82 A2 18 A2	ii dd hh ll ff ff	2 2 3 2 3	2 3 4 4 5	3-1 4-1 5-2 5-2 7-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
SBCB (opr)	Subtract with Carry from B	$B - M - C \rightarrow B$	B IMM B DIR B EXT B IND,X B IND,Y	C2 D2 F2 E2 18 E2	ii dd hh ll ff ff	2 2 3 2 3	2 3 4 4 5	3-1 4-1 5-2 5-2 7-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
SEC	Set Carry	$1 \rightarrow C$	INH	0D		1	2	2-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	1		
SEI	Set Interrupt Mask	$1 \rightarrow I$	INH	0F		1	2	2-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	1		
SEV	Set Overflow Flag	$1 \rightarrow V$	INH	0B		1	2	2-1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	1		

* Cycle-by-cycle number provides a reference to Tables 10-2 through 10-8 which detail cycle-by-cycle operation.
Example: Table 10-1 Cycle-by-Cycle column reference number 2-4 equals Table 10-2 line item 2-4.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Source Form(s)	Operation	Boolean Expression	Addressing Mode for Operand	Machine Coding (Hexadecimal)		Bytes	Cycle	Cycle by Cycle*	Condition Codes								
				Opcode	Operand(s)				S	X	H	I	N	Z	V	C	
TXS	Transfer X to Stack Pointer	$IX - 1 \rightarrow SP$	INH	35		1	3	2-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-
TYS	Transfer Y to Stack Pointer	$IY - 1 \rightarrow SP$	INH	18 35		2	4	2-4	-	-	-	-	-	-	-	-	-
WA!	Wait for interrupt	Stack Regs & WAIT	INH	3E		1	***	2-16	-	-	-	-	-	-	-	-	-
XGDY	Exchange D with X	$IX \rightarrow D, D \rightarrow IX$	INH	8F		1	3	2-2	-	-	-	-	-	-	-	-	-
XGDY	Exchange D with Y	$IY \rightarrow D, D \rightarrow IY$	INH	18 8F		2	4	2-4	-	-	-	-	-	-	-	-	-

* Cycle-by-cycle number provides a reference to Tables 10-2 through 10-8 which detail cycle-by-cycle operation.

Example: Table 10-1 Cycle-by-Cycle column reference number 2-4 equals Table 10-2 line item 2-4.

** Infinity or Until Reset Occurs

*** 12 Cycles are used beginning with the opcode fetch. A wait state is entered which remains in effect for an integer number of MPU E-clock cycles (n) until an interrupt is recognized. Finally, two additional cycles are used to fetch the appropriate interrupt vector (14 + n total).

dd = 8-Bit Direct Address (\$0000 -- \$00FF) (High Byte Assumed to be \$00)

ff = 8-Bit Positive Offset \$00 (0) to \$FF (255) (Is Added to Index)

hh = High Order Byte of 16-Bit Extended Address

ii = One Byte of Immediate Data

jj = High Order Byte of 16-Bit Immediate Data

kk = Low Order Byte of 16-Bit Immediate Data

ll = Low Order Byte of 16-Bit Extended Address

mm = 8-Bit Bit Mask (Set Bits to be Affected)

rr = Signed Relative Offset \$80 (-128) to \$7F (+127)

(Offset Relative to the Address Following the Machine Code Offset Byte)



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาและต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

วิธีการใช้ ASSEMBLER

โปรแกรม assembler KMITL version 1.0 นี้จะมีคำสั่ง Psuedo-OP (คำสั่งเทียม) เพื่อใช้อำนวยความสะดวกแก่นักเขียนโปรแกรมมีดังนี้ คือ DB, DS, DW, EQU, FCB, RMB, SEG, ORG, END, START, DEFSEG, INCLUDE, และ ABSOLUTE เมื่อเราสร้างโปรแกรม Source code ของ Assembler เรียบร้อยแล้ว ซึ่งอยู่ใน Floppy Disk (Drive A)

สมมติเราสร้างโปรแกรม glcd.asm

ขั้นตอนการ RUN โปรแกรม Assembler มีดังนี้

1. A:\a68hc glcd.asm

อธิบายได้ว่า ที่เครื่องหมาย Prompt Drive A เมื่อพิมพ์ข้อความ a68hc glcd.asm แล้วกดปุ่ม ENTER จะได้ผลลัพธ์ที่แสดงออกมาทางหน้าจอได้ดังนี้

```
Assembler KMITL version 1.0
```

```
Creating list file glcd.LST
```

```
Creating S19 file glcd.S19
```

2. A:\q glcd.lst

อธิบายได้ว่า ที่เครื่องหมาย Prompt Drive A เมื่อพิมพ์ข้อความ q glcd.lst แล้วกดปุ่ม ENTER ก็จะสามารถดูข้อมูลของ glcd.lst ซึ่งสามารถดูได้ที่ผลการทดลอง และสรุปผล ในบทที่ 5

3. A:\q glcd.s19

อธิบายได้ว่า ที่เครื่องหมาย Prompt Drive A เมื่อพิมพ์ข้อความ q glcd.s19 แล้วกดปุ่ม ENTER ก็จะสามารถดูข้อมูลของ glcd.s19 ซึ่งสามารถดูได้ที่ผลการทดลอง และสรุปผล ในบทที่ 5