

เครื่องตรวจสอบการปฏิบัติงานของยานยนต์โดยใช้ไมโครคอมพิวเตอร์

(ส่วนที่ ๑)

MICROCOMPUTER-BASED VEHICLE-OPERATION MONITORING SYSTEM

(PART I)

ณรงค์ อารุทธิ์

NARONG ARJRITH

อาจารย์ที่ปรึกษา

รศ.ดร.สิทธิชัย โภคิยอุดม

ADVISOR

ASSOC. PROF. DR. SITHICHAI POKAIYAUDOM

วิทยานิพนธ์สำหรับปริญญาวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต

สาขาวิศวกรรมไฟฟ้า

คณะวิศวกรรมศาสตร์

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้า วิทยาเขตเจ้าคุณทหาร ลาดกระบัง

ปีการศึกษา ๒๕๒๗

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สารบัญ

	หน้า
กิตติกรรมประกาศ	III
บทคัดย่อ	IV
Abstract	V
คำนำ	VI
บทที่ 1 ความมุ่งหมายของวิทยานิพนธ์	1
1.1 บทนำ	1
1.2 ปัญหาการควบคุมการใช้น้ำมันและอัตราความเร็ว	1
1.3 การแก้ปัญหา	2
บทที่ 2 ระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันในเครื่องยนต์ดีเซล	3
2.1 บทนำ	3
2.2 ระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันในเครื่องยนต์ดีเซล	3
2.3 ระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันที่ดัดแปลงใหม่	5
บทที่ 3 ชุดตรวจสับปริมาณทางกายภาพ	8
3.1 บทนำ	8
3.2 ชุดตรวจสับปริมาตรน้ำมัน	8
3.3 ค่าความผิดพลาดที่อาจเกิดขึ้นได้ในการวัดปริมาตรน้ำมัน	13
3.4 การทดสอบชุดตรวจสับปริมาตรน้ำมันจากการไหลของน้ำมัน	16
3.5 ชุดตรวจสับระยะทาง	20
บทที่ 4 การออกแบบและสร้าง	25
4.1 บทนำ	25
4.2 ไมโครคอมพิวเตอร์ชิปเดี่ยว 80C35	25
4.3 วงจรคำนวณผลและบันทึกข้อมูล	27

	หน้า
บทที่ 5 โปรแกรมและโฟลว์ชาร์ต	35
5.1 บทนำ	35
5.2 โปรแกรมหลักของ เครื่องบันทึกการใช้น้ำมัน	35
5.3 โปรแกรมรับข้อมูล เริ่มต้นจากเครื่อง โปรแกรมและพิมพ์ค่าผลลัพธ์	35
5.4 โปรแกรมส่งข้อมูลไปยัง เครื่อง โปรแกรมและพิมพ์ค่าผลลัพธ์	35
5.5 โปรแกรมย่อยคำนวณระยะทาง โดยการนับพัลส์จากวงจรตรวจนับระยะทาง	36
5.6 โปรแกรมคำนวณปริมาตรน้ำมัน โดยการนับพัลส์จากวงจรตรวจนับการไหล ของน้ำมัน	36
5.7 โปรแกรมคำนวณเวลาอาศัยการอินเตอร์รัพท์จากวงจร เวลามาฬิกา	36
บทที่ 6 วิจารณ์และสรุป	56
เอกสารอ้างอิง	
ภาคผนวกที่ 1 รหัสคำสั่งต่างๆ ของไมโครคอมพิวเตอร์ 80C35 และรายละเอียด โปรแกรมทั้งหมด	61
ภาคผนวกที่ 2 บทความที่ลงพิมพ์ในวิศวกรรมสารวิศวกรรมสถานแห่งประเทศไทย ครั้งที่ ๒๕ และวิศวกรรมสารลาดกระบัง	69
ภาคผนวกที่ 3 ข่าวนั่งสื่อพิมพ์ต่างๆ เกี่ยวกับเครื่องมือที่สร้างขึ้นนี้ เพื่อให้ตรวจสอบ น้ำมันในรถเมล์ของ ขสมก.	83

กิตติกรรมประกาศ

วิทยานิพนธ์ฉบับนี้สำเร็จได้ด้วยความกรุณาของอาจารย์ที่ปรึกษา ที่ได้ช่วยให้คำปรึกษา และแนะนำตลอดเวลาที่ทำการวิจัย ซึ่งขอขอบพระคุณอาจารย์ รศ. ดร. สิทธิชัย โภคโคยม อุฒม ไว้เป็นอย่างสูง ตลอดจนอาจารย์ในสถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้า วิทยาเขตเจ้าคุณทหาร ลาดกระบัง และวิทยาเขตพระนครเหนือทุกๆ ท่านที่ให้ความช่วยเหลือและสนับสนุนงานวิจัยมา โดย ตลอด

นายณรงค์ อัจฉฤทธิ์



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆ ทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทคัดย่อ

เครื่องมือตรวจสอบการทำงานของ เครื่องยนต์ดีเซล โดยเฉพาะอัตราการเผาผลาญ น้ำมัน เชื้อเพลิง ยังไม่มีผู้คิดประดิษฐ์และมีความจำเป็นต้องใช้เครื่องมือนี้มาก โดยเฉพาะรถโดยสารประจำทางของการขนส่งมวลชนกรุงเทพ (ขสมก.) เพื่อให้สามารถตรวจสอบการใช้น้ำมันและความเร็วของรถ เครื่องตรวจสอบการปฏิบัติงานของยานยนต์นี้ใช้ไมโครคอมพิวเตอร์เข้าช่วยในการเก็บข้อมูล ซึ่งแบ่งได้เป็นสองส่วน ส่วนแรกเป็นเครื่องบันทึกการใช้น้ำมันของเครื่องยนต์ดีเซล ซึ่งจะติดตั้งไว้กับตัวเครื่องยนต์ในรถโดยสารประจำทางของ ขสมก. เพื่อทำหน้าที่บันทึกข้อมูลต่างๆ ส่วนที่สอง เป็นเครื่อง โปรแกรมและพิมพ์ค่าผลลัพธ์ ใช้สำหรับอ่านผลลัพธ์ที่บันทึก เพื่อให้ได้เนื้อความสมบูรณ์ งานวิจัยนี้จึงแบ่งออกเป็นสองส่วน

วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนแรกของ โครงการ จะกล่าวถึง เครื่องบันทึกการใช้น้ำมันของเครื่องยนต์ดีเซล พร้อมทั้งวิธีการดัดแปลงระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันในเครื่องยนต์ดีเซล เพื่อให้ง่ายและเหมาะสมต่อการติดตั้งอุปกรณ์ตรวจสอบการไหลของน้ำมันสำหรับวัดปริมาณการใช้น้ำมัน โดยใช้ไมโครคอมพิวเตอร์ซีปเต๋ยวแบบ 60C35 ทำหน้าที่คำนวณผลการใช้น้ำมันและบันทึกข้อมูลต่างๆ สำหรับตัวตรวจสอบการไหลที่ใช่วัดปริมาณน้ำมันจะเป็นแบบกังหันและใช้แสงอินฟราเรดตรวจสอบการหมุนของกังหัน เพื่อให้ได้สัญญาณเอาท์พุทเป็นพัลส์ๆ การออกแบบ เครื่องนี้จะมุ่งให้ใช้กับรถโดยสารประจำทางของ ขสมก. โดยสามารถบันทึกปริมาณน้ำมันที่ใช้อย่างต่อเนื่องได้ไม่น้อยกว่า 30 วัน พร้อมทั้งมีการบันทึกระยะเวลาและอัตราความเร็วสูงสุดของรถยนต์ ซึ่งในระบบจะมีชุดเวลามาตรฐานอยู่ด้วย เครื่องทั้งระบบที่ออกแบบนี้จะใช้พลังงานเพียงประมาณ 150 มิลลิวัตต์ เท่านั้น

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Abstract

To the best of our knowledge, automatic equipment used for measuring the actual fuel consumption of diesel engines is not readily available. This equipment is needed for fuel consumption and speed control of the Bangkok Mass Transport company. A single chip microcomputer is used for back-up the data collection process. The equipment is designed separately into two parts. The first part is installed in the bus and used for measuring and recording the programmed information. The second part is a mobile one used for fetching out and printing out the data from the memory of the first part. For perfection, the subject matter of the research work has been classified according to the equipment parts mentioned above.

This thesis is the first part of the project. It is concerned mainly with the diesel engine fuel consumption recorder and the modification and arrangement of the fuel distribution system. A single chip microcomputer (80C35) is used for the reading and calculation of the amount of fuel used and stores the calculated results. The fuel volume detector is a small plastic turbine with infra-red detection arrangement which gives output in terms of pulses. This equipment has been continuously tested for more than 30 days. The amount of distance travel and the maximum speed of the bus can also be recorded. A building in time-program is employed. The total power required by this equipment is approximately 150 mW.

คำนำ

วิทยานิพนธ์เรื่อง " เครื่องตรวจสอบการปฏิบัติงานของยานยนต์โดยใช้ไมโครคอมพิวเตอร์" (Microcomputer-Based Vehicle Operation Monitoring System) มุ่งเน้นในการออกแบบติดตั้งและทดสอบเครื่องตรวจสอบการปฏิบัติงานของยานยนต์กับรถโดยสารประจำทางของ ขสมก. โครงการนี้แบ่งออกเป็น 2 ส่วน คือ ส่วนที่ 1 " เครื่องตรวจสอบการใช้น้ำมันของเครื่องยนต์ดีเซลโดยใช้ไมโครคอมพิวเตอร์" (A Microcomputer Based Fuel Consumption Monitor for Diesel Engines) จะติดตั้งไว้ในรถโดยสารประจำทาง ขสมก. และส่วนที่สอง " เครื่องโปรแกรมและพิมพ์ค่าผลลัพธ์สำหรับเครื่องตรวจสอบการใช้น้ำมัน (Programmer and Printer Unit for Fuel Consumption Monitors) สำหรับผู้ที่ทำหน้าที่ตรวจสอบ เพื่อให้ได้เนื้อหาสมบูรณ์ การวิจัยนี้จึงแยกเขียนวิทยานิพนธ์เป็น 2 ฉบับ

ฉบับแรก " เครื่องตรวจสอบการปฏิบัติงานของยานยนต์โดยใช้ไมโครคอมพิวเตอร์" (ส่วนที่หนึ่ง) โดยนายณรงค์ อัจฉฤทธิ์ นักศึกษาปริญญาโท ปี 2524 ซึ่งจะเกี่ยวข้องกับการออกแบบและติดตั้งชุดตรวจสอบปริมาณน้ำมัน การแก้ไขระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันให้เหมาะสมกับการวัด การออกแบบชุดตรวจสอบระยะทางและความเร็ว ชุดไมโครคอมพิวเตอร์ที่ทำหน้าที่คำนวณข้อมูลต่าง ๆ และบันทึกไว้ในหน่วยความจำภายใน

ฉบับที่สอง " เครื่องตรวจสอบการปฏิบัติงานของยานยนต์โดยใช้ไมโครคอมพิวเตอร์" (ส่วนที่สอง) โดยนายสุจินต์ วัฒนพิทักษ์พงศ์ นักศึกษาปริญญาโท ปี 2524 จะเกี่ยวกับเครื่องสำหรับผู้ที่ทำหน้าที่ตรวจสอบหน้ามาต่อกับเครื่องบันทึกการใช้้ำมันฯ ที่ติดตั้งไว้ในรถโดยสาร (ในส่วนที่หนึ่ง) เพื่อโปรแกรมและตรวจสอบค่าผลลัพธ์ต่าง ๆ โดยจะเน้นถึงการออกแบบระบบซอฟต์แวร์สำหรับการต่ออินเตอร์เฟส การออกแบบไมโครโปรเซสเซอร์สำหรับแสดงค่าผลลัพธ์ วิธีการโปรแกรมเครื่องบันทึกการใช้้ำมันฯ โดยสามารถตรวจสอบข้อมูลที่โปรแกรมได้ทันทีทางชุดแสดงผลตัวเลข 6 หลัก วิธีการรับส่งข้อมูลระหว่างเครื่องทั้งสองและวิธีการโปรแกรมค่าเริ่มต้นต่าง ๆ

บทที่ 1

ความมุ่งหมายของวิทยานิพนธ์

1.1 บทนำ

ปัจจุบันนี้ยังไม่มีผู้คิดประดิษฐ์ระบบการวัดปริมาณน้ำมันที่เครื่องยนต์ดีเซลใช้ไปจริงๆ เลยและมีเครื่องยนต์ดีเซลใช้กันเป็นจำนวนมาก ในบางกรณีอาจมีความจำเป็นในการตรวจสอบ การปฏิบัติงานของเครื่องยนต์ดีเซล โดยเฉพาะการตรวจสอบปริมาณน้ำมันเชื้อเพลิงที่เผาผลาญ ไปในเครื่องยนต์จริง ๆ

ในประเทศไทย การขนส่งมวลขนส่งทั้งที่เป็นของรัฐวิสาหกิจและเอกชน เช่น บขส. รสพ. บขมก. ใช้รถยนต์โดยสารแบบใช้เครื่องยนต์ดีเซลเกือบทั้งหมด บางครั้งเกิดปัญหาในการ ควบคุมปริมาณน้ำมันที่ใช้ไปโดยรถโดยสารแต่ละคันมากผิดปกติและมักจะมีการกล่าวหาว่า มีการทุจริตลักลอบนำน้ำมันไปขายเสมอ นอกจากนี้ยังพบปัญหาในการขับรถโดยสารด้วยอัตราความ เร็วเกินกำหนดอันจะทำให้เกิดอุบัติเหตุและอันตรายต่อประชาชนและทรัพย์สินของประเทศชาติโดย ส่วนรวมด้วย

1.2 ปัญหาการควบคุมการใช้น้ำมันและอัตราความเร็ว

การควบคุมการใช้ น้ำมันขององค์การขนส่งมวลชนนั้นทำได้ยาก เนื่องจากรถโดยสาร แต่ละคันมีอัตราการเผาผลาญเชื้อเพลิงไม่เท่ากัน การควบคุมพนักงานขับรถโดยสารให้ขับรถด้วย อัตราความเร็วที่กำหนด ในปัจจุบันต้องใช้อุปกรณ์บันทึกการควบคุมรถโดยสารที่เป็นแบบกราฟและ ต้องมีพนักงานทำหน้าที่วิเคราะห์ข้อมูลจากกราฟต่ออีกด้วย ซึ่งทำได้ยากและได้ผลช้าและยัง เกิด ปัญหาระหว่างบุคคลด้วย อาจสรุปปัญหาต่าง ๆ ที่เกิดขึ้นได้ดังนี้

- 1.2.1 การใช้ น้ำมัน เชื้อเพลิง ของรถโดยสารแต่ละคันจะไม่เท่ากันตลอดเวลา ทำให้ไม่สามารถกำหนดปริมาณน้ำมันที่ใช้ให้แน่นอนได้

- 1.2.2 สภาพการจราจรปกติ การจราจรติดขัดจะไม่เหมือนกันทุกวัน ดังนั้นการเปรียบเทียบปริมาณน้ำมันที่ใช้กับระยะทาง จึงผิดพลาดมาก
- 1.2.3 การตรวจสอบอัตราความเร็วของรถโดยสารทำได้ยาก
- 1.2.4 ผู้โดยสารตรวจสอบการทุจริตเป็นไปได้อย่างยากและใช้เวลานานมาก
- 1.2.5 ไม่สามารถตรวจสอบการสิ้นเปลือง เชื้อเพลิงที่แท้จริงของ เครื่องยนต์ได้

1.3 การแก้ปัญหา

จะต้องออกแบบ เครื่องมือที่สามารถบันทึกปริมาณน้ำมันที่ใช้ไปในเครื่องยนต์ ระยะทางและอัตราความเร็วของรถโดยสาร โดยเครื่องมือที่ออกแบบนี้จะต้องติดตั้งไว้กับรถโดยสารทุกคัน ซึ่งจะสามารถตรวจสอบสภาพการทำงานของรถได้ ลักษณะของ เครื่องบันทึกนี้สามารถแยกออกเป็นสองส่วนได้ดังนี้

ส่วนแรก จะเป็นชุดตรวจสอบปริมาณทางกายภาพ เช่น ปริมาณน้ำมัน ระยะทาง และอัตราความเร็วโดยออกแบบให้อោกทุกเป็นสัญญาณไฟฟ้า

ส่วนที่สอง เป็นส่วนที่ทำหน้าที่คำนวณผล โดยนำสัญญาณไฟฟ้ามา เปลี่ยน เป็นปริมาณ ซึ่งสามารถอ่านได้โดยตรง โดยผลที่ได้จะเก็บไว้ในหน่วยความจำข้อมูลภายใน และสามารถนำมาแสดงผลทาง เครื่องพิมพ์ได้เมื่อต้องการ

จากปัญหาของ ยลสมก. และการจัดทำรายละเอียดความสามารถของ เครื่องตรวจสอบ การปฏิบัติงานของ เครื่องยนต์ดีเซล หน่วยงานรัฐมนตรีว่าการกระทรวงคมนาคม (ท่านรัฐมนตรีสมัคร สุนทรเวช) ได้ให้ความสนใจเป็นอย่างมาก เพราะองค์การขนส่งมวลชนกรุงเทพฯ ประสบปัญหา การขาดทุน ซึ่งส่วนหนึ่งมาจากปัญหาการควบคุมจำนวนน้ำมันเชื้อเพลิง ทั้ง เครื่องดีเซล สามารถควบคุมความเร็วในการขับรถโดยสารได้ด้วย ในกรณีนี้ หน่วยงานรัฐมนตรีสมัคร สุนทรเวช ได้สนับสนุนโดยให้ทุนส่วนตัวในการวิจัย เครื่องต้นแบบส่วนหนึ่งด้วย

บทที่ 2

ระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันในเครื่องยนต์ดีเซล

2.1 บทนำ

ในการออกแบบระบบตรวจสอบปริมาณทางกายภาพ สำหรับการตรวจสอบระยะทาง และความเร็วนั้นสามารถตรวจสอบได้จากสายวัดความเร็วภายในรถ ส่วนการตรวจสอบปริมาตรน้ำมันที่เข้าไปของเครื่องยนต์ดีเซลนั้นมีข้อควรพิจารณาพื้นฐาน 2 ประการคือ ระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันในเครื่องยนต์ดีเซล และชุดตรวจสอบปริมาตรน้ำมัน ซึ่งต้องออกแบบใช้งานร่วมกันได้อย่างเหมาะสม

2.2 ระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันในเครื่องยนต์ดีเซล

ระบบการจ่ายน้ำมันในเครื่องยนต์ดีเซลทั่ว ๆ ไป มีแผนผังการควบคุมดังในภาพที่

2.1 ซึ่งมีส่วนประกอบที่สำคัญต่อการตรวจสอบปริมาตรน้ำมันดังนี้

ถังน้ำมัน (Fuel tank) เป็นถังรับน้ำมันจากภายนอกเพื่อส่งไปยังเครื่องยนต์

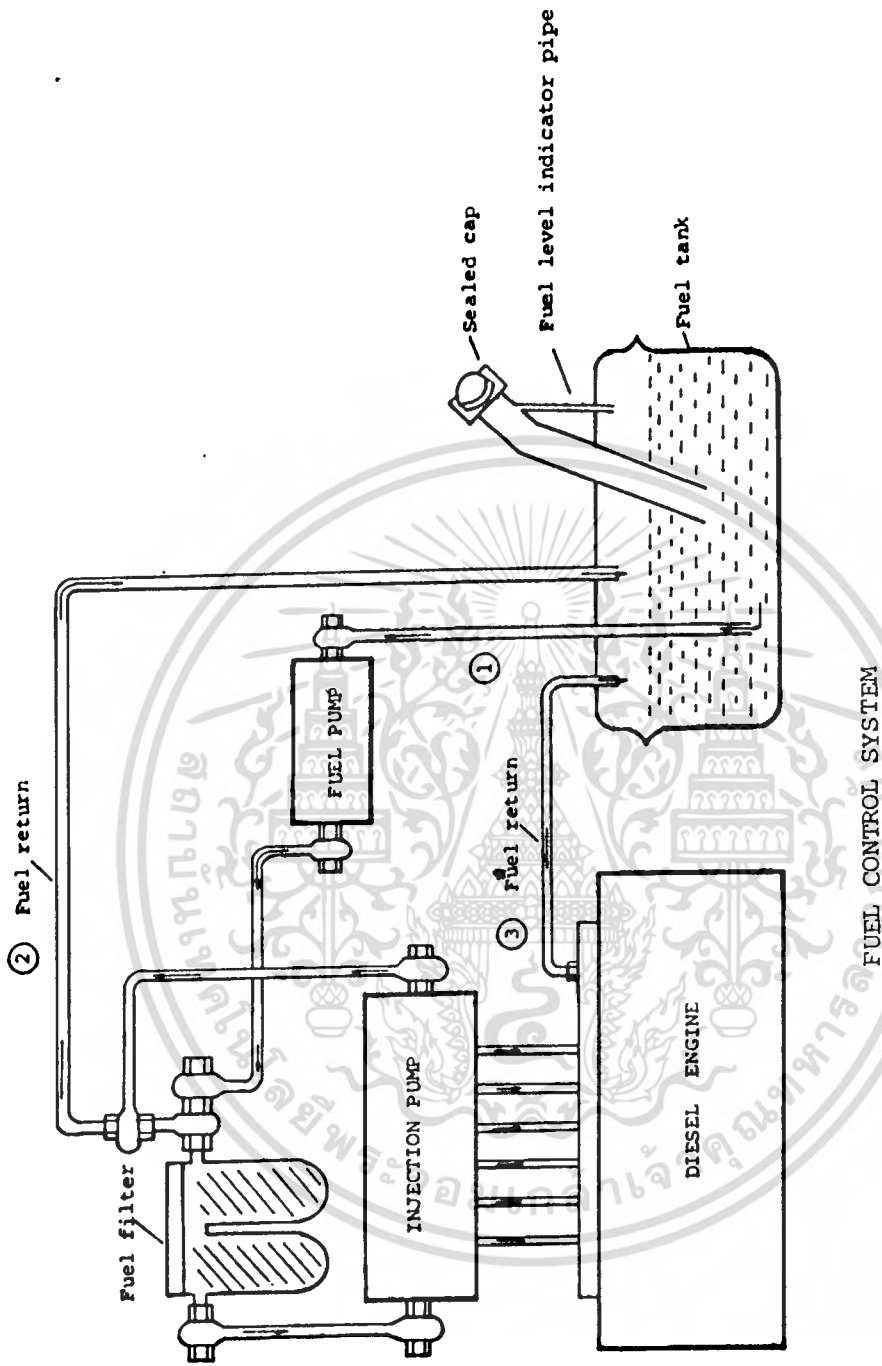
ปั๊มน้ำมัน (Fuel pump) เป็นปั๊มน้ำมันที่หน้าที่ดูดน้ำมันจากถังน้ำมันไปยังเครื่องยนต์

หม้อกรองน้ำมันละเอียด (Fuel filter) ทำหน้าที่กรองน้ำมันก่อนส่งเข้าปั๊มหัวฉีด

ปั๊มหัวฉีด (Injection pump) หน้าที่ฉีดน้ำมันเข้าไปในห้องเผาไหม้ในเครื่องยนต์

ท่อส่งน้ำมันไป-กลับ เป็นท่อทางเดินน้ำมันที่ทั้งท่อน้ำมันสันไหลกลับถึงน้ำมันและท่อส่งน้ำมัน

ระบบการควบคุมการจ่ายน้ำมันของเครื่องยนต์ดีเซลจะมีการทำงานคร่าว ๆ ดังนี้ ปั๊มน้ำมันจะดูดน้ำมันจากถังน้ำมันผ่านท่อน้ำมัน 1 ผ่านเข้าหม้อกรองน้ำมันละเอียดและเข้าปั๊มหัวฉีด



ภาพที่ 2.1 ระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันในเครื่องยนต์ดีเซล

เพื่อแยกส่งเข้าห้องเผาไหม้ของแต่ละลูกสูบในเครื่องยนต์ แต่จะมีน้ำมันบางส่วนไหลกลับเข้าถึงน้ำมันทางท่อน้ำมันล้น 2 และ 3

อัตราการไหลของน้ำมันในแต่ละท่อน้ำมันจะไม่เท่ากัน จากการตรวจสอบในเครื่องยนต์ดีเซลเป็นขนาด 6 ลูกสูบในรถโดยสารประจำทางของ ขสมก. ปรากฏว่าได้ผลดังนี้

ท่อน้ำมัน 1 มีอัตราการไหลของน้ำมันจากถังน้ำมันเข้าเครื่องยนต์ ประมาณ 65 ลิตร / ชั่วโมง เปลี่ยนแปลงตามการเร่งเครื่องยนต์

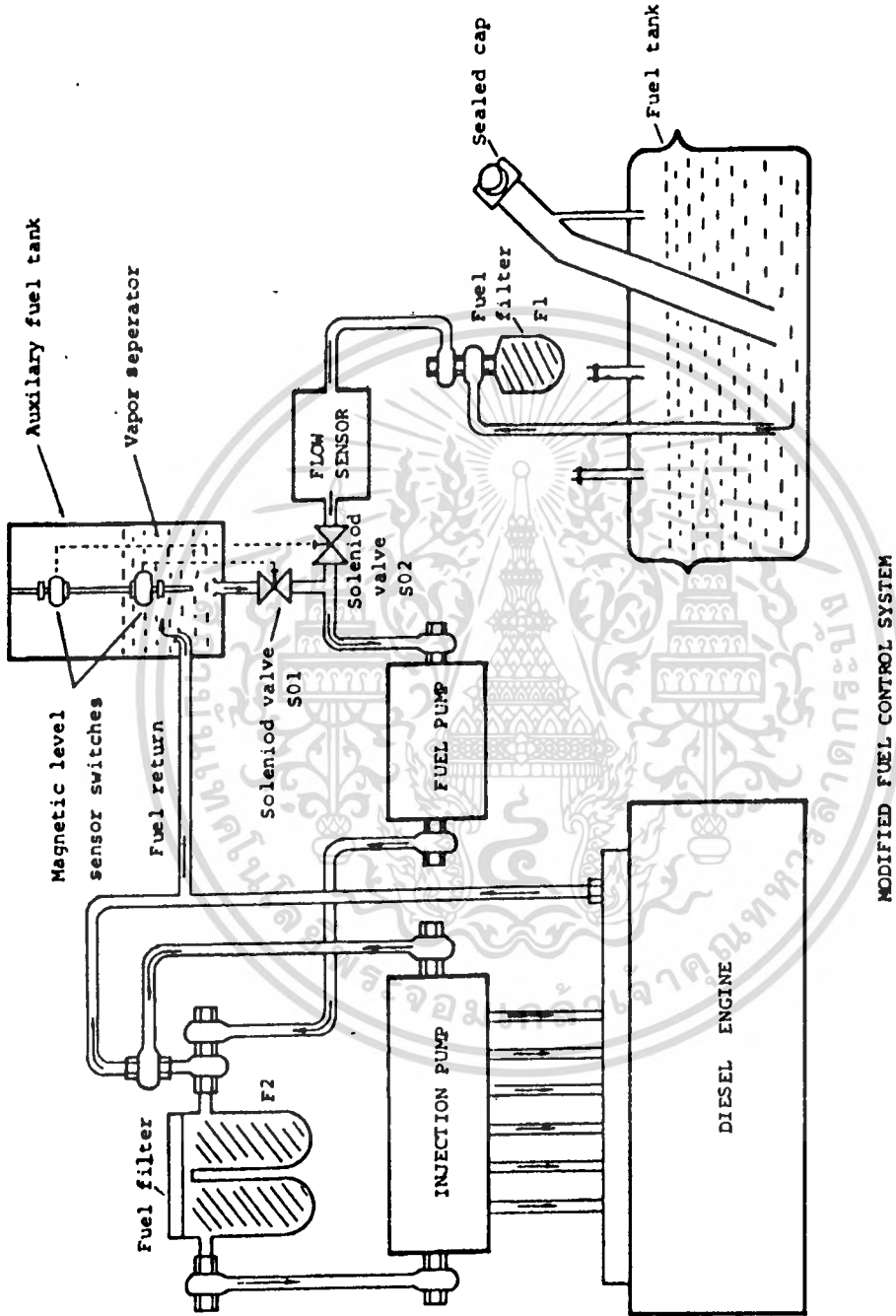
ท่อน้ำมัน 2 มีอัตราการไหลกลับของน้ำมันที่ล้นจากบีมหัวฉีดประมาณ 50-55 ลิตร / ชั่วโมง

ท่อน้ำมัน 3 มีอัตราการไหลกลับของน้ำมันที่ล้นจากหัวฉีดเล็กน้อย ประมาณ 0.5-1 ลิตร / ชั่วโมง ซึ่งน้ำมันส่วนที่ล้นจากหัวฉีดนี้จะมีฟองอากาศปะปนอยู่ด้วย

จากระบบการจ่ายน้ำมันในเครื่องยนต์ดีเซลนี้ จะเห็นว่าการติดตั้งชุดตรวจระดับปริมาณน้ำมันทำได้ยาก เนื่องจากระบบส่งน้ำมันมีถึง 3 ท่อน้ำมัน บางท่อนก็มีอัตราการไหลของน้ำมันสูงมาก ทำให้การวัดผลไม่แม่นยำ และบางท่อนก็มีฟองอากาศปะปนอยู่ซึ่งทำให้การวัดผลผิดพลาด ทั้งยังต้องใช้ชุดตรวจระดับปริมาณน้ำมันถึง 3 ชุด ซึ่งมีคุณสมบัติต่าง ๆ กัน และผลที่ได้จะต้องนำมาหากล้างกันอีก เพื่อให้การวัดปริมาณน้ำมันที่ใช้ไปในเครื่องยนต์ดีเซลมีความแม่นยำและถูกต้องยิ่งขึ้น จึงจำเป็นต้องดัดแปลงระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันในเครื่องยนต์ดีเซลอีกเล็กน้อย

2.3 ระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันที่ดัดแปลงใหม่

จากปัญหาที่กล่าวมาข้างต้นทำให้ต้องดัดแปลงระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันของเครื่องยนต์ดีเซลเสียใหม่ โดยออกแบบให้มีท่อน้ำมันจากถังน้ำมันเข้าเครื่องยนต์เพียงท่อเดียว ไม่มีท่อน้ำมันล้นกลับมายังถังน้ำมันอีก ระบบที่ดัดแปลงใหม่มีแผนผังทางเดินน้ำมันดังในภาพที่ 2.2 ซึ่งเพิ่มถังพักน้ำมัน (Auxiliary fuel tank) เพื่อทำหน้าที่รองรับส่วนของน้ำมันที่ล้นไหลกลับจากท่อน้ำมัน 2 และ 3 และนำกลับไปใช้ใหม่โดยไม่ผ่านชุดตรวจระดับปริมาณน้ำมัน ถังพักน้ำมันที่ออกแบบนี้ยังมีหน้าที่หลักอีกประการหนึ่งคือ แยกฟองอากาศออกจากน้ำมันก่อนส่งกลับไปใช้ใหม่ เนื่อง



ภาพที่ 2.2 ระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันในเครื่องยนต์ดีเซลที่ดัดแปลงแล้ว

จากระบบปั๊มน้ำมันจะดูดน้ำมันที่มีอากาศปะปนอยู่ไม่ได้ ภายในถังพักน้ำมันมีระบบควบคุมระดับน้ำมันด้วย ลักษณะการทำงานและการติดตั้งชุดตรวจล้นปริมาณน้ำมัน ตามแผนผังทางเดินน้ำมันที่ดัดแปลงใหม่ในภาพที่ 2.2 มีรายละเอียดดังนี้

จากภาพทางเดินน้ำมันที่ดัดแปลงใหม่ จะมีท่อดูดน้ำมันจากถังน้ำมันเพียงท่อเดียว และอัตราการไหลของน้ำมันจะลดลงเหลือประมาณ 10-15 ลิตร/ชั่วโมง ชุดตรวจล้นปริมาณน้ำมันจะใช้วัดปริมาณน้ำมันที่เครื่องยนต์เผาผลาญไปจริง ๆ ดังนั้นจึงติดตั้งอยู่ระหว่างถังน้ำมันกับปั๊มน้ำมันโดยเพิ่มหม้อกรองน้ำมันเพื่อกรองน้ำมันก่อนเข้าชุดตรวจล้นปริมาณน้ำมัน สำหรับถังพักน้ำมันออกแบบให้รองรับน้ำมันส่วนที่ล้นไหลกลับจากปั๊มหัวฉีดและที่หัวฉีด แล้วทำการแยกฟองอากาศที่ปะปนมากับน้ำมันที่ล้นไหลกลับมาจากถังน้ำมัน ส่งส่งน้ำมันกลับไปที่ใหม่โดยไม่ผ่านชุดตรวจล้นปริมาณการควบคุมระดับน้ำมันในถังพักน้ำมันจะใช้ลิฟท์แม่เหล็กแบบลูกลอย 2 ชุดเพื่อควบคุมระดับน้ำมันในถังพักไม่ให้ล้นหรือหมดถัง ลิฟท์แม่เหล็กทั้ง 2 ชุดนี้จะไปควบคุมทางเดินน้ำมันซึ่งเป็นโซลินอยล์วาล์ว (Solenoid Valves) 2 ตัว ดังในภาพที่ 2.2 ลักษณะถังพักน้ำมันจะมีขนาดเล็กพอประมาณ และมีฝาปิดเชื่อมสนิทเพื่อป้องกันการรั่วไหลของน้ำมัน

หลังจากการทดลองระบบควบคุมการล้นน้ำมันที่ดัดแปลงใหม่นี้ ปรากฏว่าทำงานได้ดีเหมือนเดิมทุกประการ และอัตราการไหลของน้ำมันจากถังน้ำมันผ่านชุดตรวจล้นปริมาณมีอัตราการไหลลดลงมากเหลือประมาณ 10-15 ลิตร/ชั่วโมง เปลี่ยนแปลงตามการเร่งเครื่องยนต์ เมื่อติดเครื่องยนต์แล้วระดับน้ำมันในถังพักจะอยู่ที่ระดับล่าง (ขีดล่าง) เสมอ ซึ่งทำให้ไม่มีผลต่อการวัดปริมาณน้ำมันผิดพลาดเพราะน้ำมันส่วนที่เหลือ (ประมาณ 0.5 ลิตร) อยู่ในถังพักนี้จะต้องเต็มไว้ก่อนตั้งแต่แรกติดตั้งระบบแล้ว สำหรับการไหลอากาศในท่อทางเดินน้ำมันยังคงทำได้เหมือนเดิมทุกประการ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทที่ 3

ชุดตรวจวัดปริมาณทางกายภาพ

3.1 บทนำ

เครื่องตรวจวัดการปฏิบัติงานของยานยนต์โดยใช้ไมโครคอมพิวเตอร์ ที่ออกแบบสร้างนี้จะต้องใช้ชุดตรวจวัดปริมาณทางกายภาพ 2 ชุดด้วยกัน ชุดแรกเป็นชุดตรวจวัดปริมาณน้ำมัน ชุดที่สอง เป็นชุดตรวจวัดระยะทาง สำหรับอัตราความเร็วของรถ สามารถคำนวณได้โดยชุดไมโครคอมพิวเตอร์ซึ่งมีวงจร เวลามาตรฐานอยู่ด้วย ชุดตรวจวัดปริมาณทางกายภาพทั้งสองนี้จะต้องออกแบบให้มีสัญญาณเอาต์พุตเป็นจำนวนพัลส์ต่อปริมาณน้ำมัน และจำนวนพัลส์ต่อระยะทาง เพื่อให้สามารถนำสัญญาณนี้ไปคำนวณผลโดยไมโครคอมพิวเตอร์ต่อไป ในบทนี้จะกล่าวถึงรายละเอียดของชุดตรวจวัดปริมาณน้ำมันที่เหมาะสมกับระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันที่ดัดแปลงใหม่ในบทที่แล้ว การออกแบบชุดตรวจวัดระยะทาง การติดตั้งและทดลองชุดตรวจวัดปริมาณทางกายภาพทั้งสอง

3.2 ชุดตรวจวัดปริมาณน้ำมัน

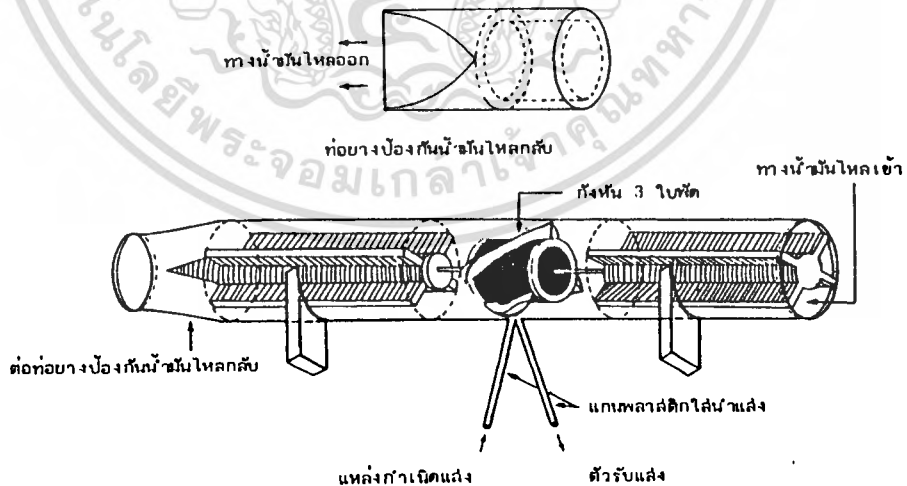
การตรวจวัดปริมาณน้ำมันในท่อซึ่งมีการไหลนั้นทำได้หลายวิธี วิธีที่เหมาะสมและมีช่วงวัดได้ในย่านอัตราการไหลที่กว้างนั้น คือชุดตรวจวัดการไหลแบบกังหัน (Turbine Flowmeter) โดยวิธีนี้จะวัดความเร็วรอบของกังหัน (Turbine) ในชุดตรวจวัดการไหลจะหมุนด้วยความเร็วรอบเพิ่มขึ้น เป็นสัดส่วนโดยตรงกับความเร็วของของไหลที่ไหลในท่อ ดังนั้นการหมุนของใบพัดกังหันจะแสดงถึงความเร็วของของไหลและใช้อุปกรณ์ภายนอกตรวจวัดการหมุนของใบพัด ความสัมพันธ์ระหว่างความเร็วของของไหลและความเร็วของกังหันใบพัดจะเป็นสัดส่วนโดยตรงกับแบบเชิงเส้นตรง (ผิดพลาด ± 0.5 เปอร์เซ็นต์) [2] ภายใต้สัดส่วนในย่านอัตราการไหลที่กว้าง 10 : 1 ถึง 20 : 1 ในย่านที่อัตราการไหลของของไหลมีความเร็วต่ำ (Low-Velocity) จะมีผลต่อความเร็วผิว (Velocity Profile), Tip Clearance, ความผิดของใบพัด

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

(Friction Across the Blades) ความเสียดของแบริ่ง (Bearing Friction) และ Retarding Torques อื่นๆ นอกจากนี้ปัญหาที่เกี่ยวข้องกับชุดตรวจวัดอัตราการไหลของของเหลวแบบกังหัน (Liquid Turbine Flowmeter) ก็คือความเสียหายจากผลของความเร็วเกินกำหนดเมื่อของเหลวระเหยหรือเมื่อมีอากาศเข้าไปในท่อ ใบพัดสึกกร่อน และผลคลาดเคลื่อนเนื่องจากอากาศจำนวนมากเล็กน้อยผสมอยู่ด้วย แต่ระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันที่ดัดแปลงใหม่มีความเหมาะสมกับชุดตรวจวัดอัตราการไหลแบบกังหันนี้มาก

3.2.1 รายละเอียดชุดตรวจวัดปริมาณน้ำมันจากการไหลของน้ำมันส่วนเครื่องกล

ชุดตรวจวัดปริมาณน้ำมันจากการไหลของน้ำมันแบบกังหัน จะประกอบด้วยส่วนของเครื่องกลและอุปกรณ์ภายนอกซึ่ง เป็นส่วนของวงจรอิเล็กทรอนิกส์ ซึ่งส่วนของอิเล็กทรอนิกส์นี้จะตรวจวัดการหมุนของกังหันจากใบพัดโดยใช้แสงอินฟราเรด (Infrared) และให้สัญญาณเอาต์พุตเป็นจำนวนพัลส์ต่อปริมาณน้ำมัน ลักษณะของส่วนที่เป็น เครื่องกลของชุดตรวจวัดอัตราการไหลของน้ำมัน จะเป็นดังที่แสดงไว้ในภาพที่ 3.1



ภาพที่ 3.1 ส่วนประกอบต่างๆ ของชุดตรวจวัดอัตราการไหลของน้ำมันส่วนเครื่องกล

ในภาพที่ 3.1 แสดงชุดตรวจวัดสับการไหลของน้ำมันแบบกึ่งกัน โดยมีลักษณะ เป็นท่อ ต่ออยู่ระหว่างทางเดินของน้ำมัน เพื่อตรวจวัดการไหลของน้ำมัน ลักษณะของท่อที่ออกแบบนี้จะมี ขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางประมาณ 1 เซนติเมตร โดยภายในท่อจะแบ่งออกเป็นช่องทางเดินน้ำมัน 4 ช่องทางและระหว่างช่วงกลางของท่อนี้จะติดตั้งกึ่งกันใบพัดแบบเกลียวห่าง 3 ใบพัด ซึ่งใบพัด นี้มีสีขาวติดกับตัวแกนกึ่งกันซึ่งเป็นสีดำ จึงสามารถใช้ไดโอดแสงอินฟราเรดส่งผ่านตามแกนพลาสติก ไปยังใบพัด แล้วสะท้อนกลับมายังโฟโตทรานซิสเตอร์ (Photo Transistor) โดยผ่าน แกนพลาสติกที่ออกแบบที่มุมกันไว้ดังในภาพที่ 3.1 เมื่อน้ำมันไหลผ่านท่อนี้ก็ทำให้ใบพัดหมุน ด้วยอัตราความเร็วหนึ่งและความเร็วนี้ก็จะแปรผันโดยตรงกับปริมาณน้ำมันที่ไหลผ่านซึ่งอยู่ในย่านที่ จำกัด ทางส่วนปลายของท่อตรวจวัดสับการไหลของน้ำมันนี้จะต่อต่ออย่างป้องกันน้ำมันไหลย้อนกลับ เพื่อป้องกันการผิดพลาดในการวัดโดยออกแบบให้ปลายท่ออย่างกึ่งกันน้ำมันไหลออกเป็นปากแบน ดังนั้น น้ำมันจึงสามารถไหลออกได้ทางเดียว ไม่สามารถไหลย้อนกลับได้ เพราะ เมื่อน้ำมันไหลย้อนกลับ จะทำให้ปากแบนนี้ปิดแน่น

3.2.2 รายละเอียดวงจรตรวจวัดสับการหมุนของใบพัดกึ่งกัน

จากลักษณะของท่อและกึ่งกันของชุดตรวจวัดสับการไหลของน้ำมัน สามารถติดตั้งชุด วงจรอิเล็กทรอนิกส์ เพื่อสับการหมุนของใบพัดกึ่งกันโดยมีเอาท์พุทเป็นสัญญาณพัลส์ที่มีความถี่แปรผัน โดยตรงกับความเร็วน้ำมัน โดยออกแบบชุดอิเล็กทรอนิกส์และตัวไดโอดแสงอินฟราเรดกับ โฟโตทรานซิสเตอร์ลงในกรอบพลาสติกยึดติดกับท่อกึ่งกันดังในภาพที่ 3.2 ทำให้การตรวจวัดสับการ หมุนมีความแน่นอนและแม่นยำ

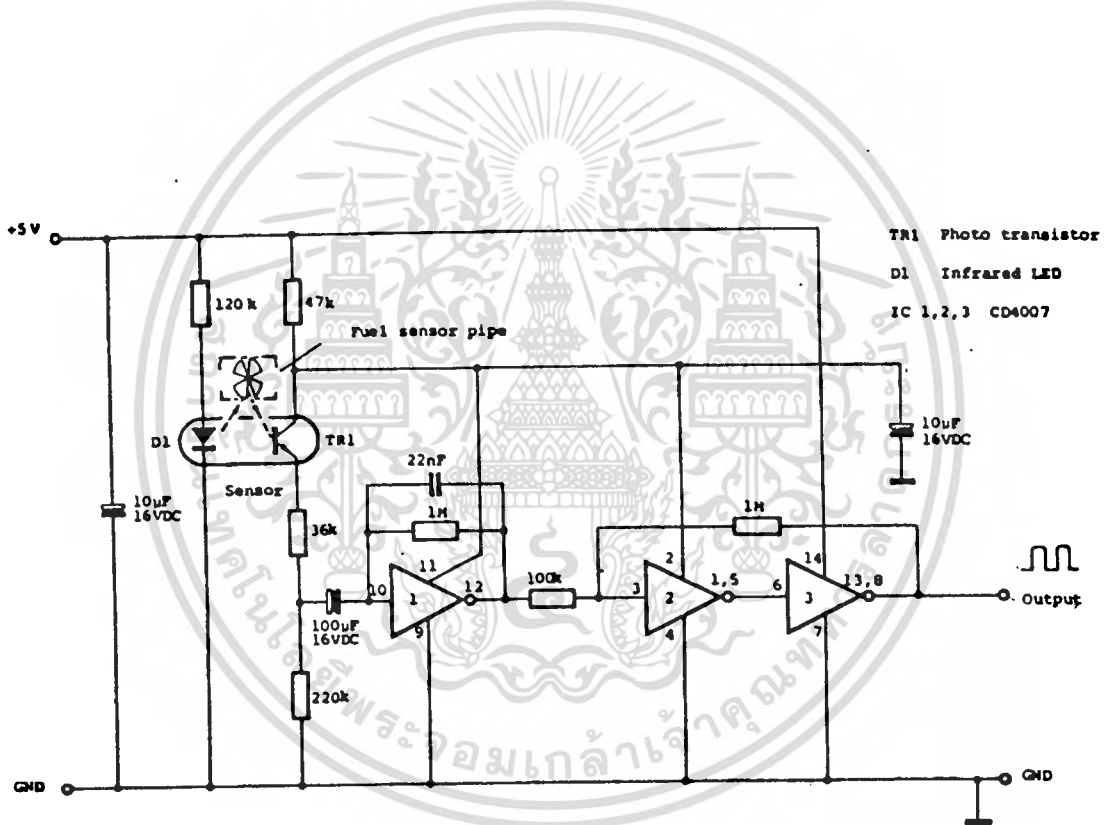
ในภาพที่ 3.2 แสดงชุดตรวจวัดปริมาณของน้ำมันจากการไหล ชุดตรวจวัดการไหลของน้ำมันแบบกึ่งอัตโนมัติจะต้องติดตั้ง โดยให้ทิศทางน้ำมันไหลจากด้านบนลงล่าง จึงจะวัดได้ถูกต้อง สำหรับรายละเอียดของวงจรตรวจวัดการหมุนของใบพัดและให้เอาท์พุทเป็นสัญญาณพัลส์ได้แสดงไว้ในภาพที่ 3.3



ภาพที่ 3.2 ภาพถ่ายจริงของชุดตรวจวัดการไหลของน้ำมันและการวางไดโอดแสงอินฟรา เรดกับ โฟโตทรานซิสเตอร์ในกรอบพลาสติกเดียวกัน

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ชุดตรวจสับการไหลของน้ำมันแบบกึ่งอัตโนมัติ จะมีอัตราการหมุนของใบพัดกึ่งอัตโนมัติ โดยตรงกับปริมาณน้ำมันที่ไหลผ่านกึ่งอัตโนมัติ ดังนั้นจึงกล่าวได้ว่าความเร็วในการหมุนของใบพัดกึ่งอัตโนมัติ โดยตรงกับปริมาณน้ำมันในช่วงอัตราการไหลที่กำหนด และเมื่อตรวจสับการหมุนของใบพัดให้เป็นสัญญาณพัลส์ ก็จะได้สัญญาณจำนวนพัลส์ต่อปริมาณน้ำมัน โดยที่ความถี่ของสัญญาณพัลส์จะแปรผันตามความเร็วของน้ำมัน จึงสามารถนับจำนวนพัลส์ต่อปริมาณน้ำมันได้ตามวงจรในภาพที่ 3.3



ภาพที่ 3.3 รายละเอียดของวงจรตรวจสับปริมาณน้ำมันจากการหมุนของใบพัดกึ่งอัตโนมัติ

วงจรจะประกอบด้วยภาคส่งแสงอินฟราเรดเป็นไดโอด และภาครับแสงสะท้อนจากใบพัดซึ่งเป็นโฟโตทรานซิสเตอร์ แสงที่สะท้อนจากใบพัดสีขาวจะมีความเข้มมากจึงทำให้โฟโต -

ทรานซิสเตอร์นำกระแสและแสงที่สะท้อนจากแกนกังหันสีจะทำให้โฟโต้ทรานซิสเตอร์หยุดนำกระแส ดังนั้นใน 1 รอบการหมุนของกังหันจะทำให้โฟโต้ทรานซิสเตอร์นำกระแส 3 ครั้งและหยุดนำกระแส 3 ครั้ง ซึ่งได้สัญญาณพัลส์เป็น 3 พัลส์ใน 1 รอบการหมุน และสัญญาณนี้จะผ่านวงจรขยาย ไอ.ซี. 1 และผ่านวงจร ตรีคูณปรากฏสัญญาณให้เป็นพัลส์สี่เหลี่ยมโดย ไอ.ซี. 2 และ 3 ซึ่งมีขนาด 5 โวลท์พอเหมาะกับไมโครคอมพิวเตอร์ 80C35 ไอ.ซี. 1, 2 และ 3 ใช้ไอ.ซี. แบบ CD4007 เป็นชิพมัลประกอบด้วยอินเวอร์เตอร์ 3 ตัว ในตัวชิปเดียวกัน เพื่อลดสัญญาณสกเวนและมีขนาดเล็ก สะดวกในการติดตั้ง ไร้ภายในกรอบพลาสติก ทำให้ได้ชุดตรวจลับปริมาณน้ำมันจากการไหลของน้ำมันมีขนาดเล็กสามารถติดตั้งในระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันในเครื่องยนต์ดีเซลได้ง่าย โดยต่อสายไฟและสายสัญญาณออกมา เข้าสู่ไมโครคอมพิวเตอร์

3.3 ค่าความผิดพลาดที่อาจเกิดขึ้นได้ในการวัดปริมาณน้ำมัน

ความผิดพลาดที่เกิดจากชุดตรวจลับปริมาณน้ำมันจากการไหลของน้ำมันแบบกังหันโดยตรง ได้แก่ความเร็วผิว (Velocity Profile), Tip Clearance, ความฝืดของใบพัด (Friction Across the Blades), ความฝืดของแบริ่ง (Bearing Friction) และ Retarding Torques อื่นๆ แต่จะผลมากในกรณีที่การไหลของน้ำมันมีความเร็วต่ำเท่านั้น สำหรับช่วงการไหลที่มีความเร็วสูงและคงที่จะไม่ผิดพลาด (± 0.5 เปอร์เซ็นต์) ซึ่งมีค่าต่ำมากสามารถตัดทิ้งได้สำหรับความผิดพลาดอื่นๆ ได้แก่

3.3.1 การขยายตัวของน้ำมันเมื่ออุณหภูมิเปลี่ยนแปลง

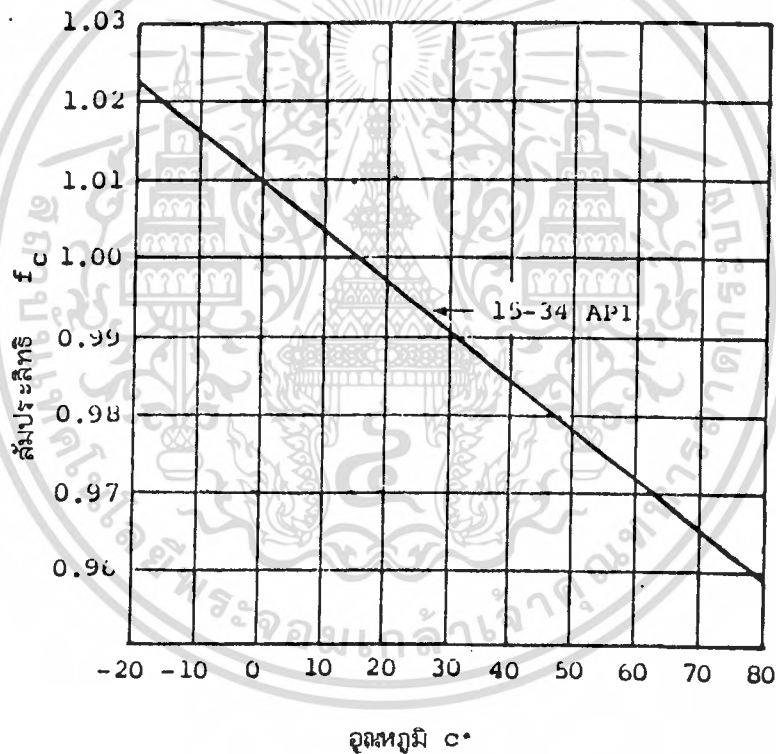
อัตราการขยายตัวของน้ำมันทุกชนิดจะเปลี่ยนแปลงตามอุณหภูมิแน่นอน และแต่ละชนิดมีค่าสัมประสิทธิ์ของการขยายตัวไม่เท่ากัน ขึ้นอยู่กับความหนาแน่นและชนิดของน้ำมัน สำหรับน้ำมันดีเซลจะมีค่าสัมประสิทธิ์การขยายตัวประมาณ 0.00025 ต่อองศาเซลเซียส ซึ่งสามารถคำนวณค่าปริมาตรน้ำมันที่ถูกต้องได้จากสมการ

$$v_t = v_0 \left[1 + 0.00025 (t - t_0) \right] \quad (1)$$

โดยที่ v_0 คือปริมาณน้ำมันที่อุณหภูมิ t_0

v_t คือปริมาณน้ำมันที่อุณหภูมิ t

สำหรับการหาปริมาณน้ำมันที่เซลล์อุณหภูมิต่างๆ สามารถใช้กราฟในภาพที่ 3.4 ช่วยในการคำนวณได้กราฟภาพที่ 3.4 แสดงค่าสัมประสิทธิ์การขยายหรือหดตัวของน้ำมันที่มีความหนืดในช่วง 15-30 API ที่อุณหภูมิต่างๆ



ภาพที่ 3.4 ค่าสัมประสิทธิ์การขยายตัวหรือหดตัวของน้ำมันที่มีความหนืด

ในช่วง 15-34 API ที่อุณหภูมิต่างๆ

ในเครื่องยนต์ดีเซล จุดหมุยของน้ำมันในช่วงการทำงานอยู่ระหว่าง 30 องศาเซลเซียส ถึง 40 องศาเซลเซียส ตามสภาพอากาศภายนอก เมื่อคำนวณปริมาณน้ำมันที่เปลี่ยนแปลงตามสมการ (1) จะได้ค่าปริมาณน้ำมันเมื่อคิดค่าน้ำมันเริ่มต้นเป็น 100 ลิตร

$$V_{30} = V_0 \left[1 + 0.00025 (30 - t_0) \right] \quad (2)$$

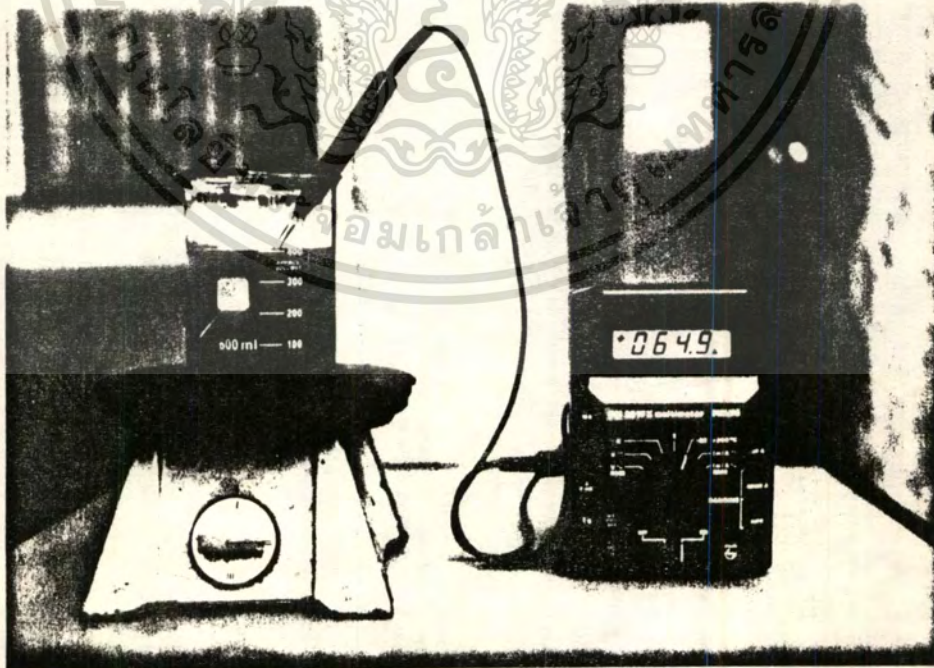
$$V_{40} = V_0 \left[1 + 0.00025 (40 - t_0) \right] \quad (3)$$

$$\text{ปริมาณน้ำมันที่เพิ่มขึ้น} = V_{40} - V_{30} = 0.00025(40 - 30) V_0$$

$$\text{เมื่อคิดค่าปริมาณเริ่มต้นเป็น } V_0 = 100 \text{ ลิตร}$$

$$\text{ปริมาณน้ำมันที่เพิ่ม} = 0.00025(10) \times 100 = 0.25 \text{ ลิตร}$$

จะเห็นว่าค่าผิดพลาดเนื่องจากจุดหมุยเปลี่ยนแปลงจาก 30 เป็น 40 องศาเซลเซียส มีผลทำให้ปริมาณน้ำมันเพิ่มขึ้น 0.25 เปอร์เซ็นต์เท่านั้น ซึ่งมีค่าน้อยมาก ๆ สามารถละทิ้งได้ไม่ต้องนำมาคำนวณค่า นอกจากศึกษาโดยการคำนวณแล้วยังได้ทำการทดลองการขยายตัวของน้ำมันดีเซล



ภาพที่ 3.5 ภาพถ่ายการทดลองการขยายตัวของน้ำมันดีเซล

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามให้คัดลอกเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ตามภาพที่ 3.5 แสดงภาพถ่ายการทดสอบการขยายตัวของน้ำมันดีเซลในถ้วยตวง ตั้งบนเตาความร้อน เนื่องจากความแตกต่างที่ 30°C กับ 40°C มีน้อยมากไม่อาจเห็นความแตกต่างได้ จึงอุ่นน้ำมันไปจนถึงประมาณ 65°C

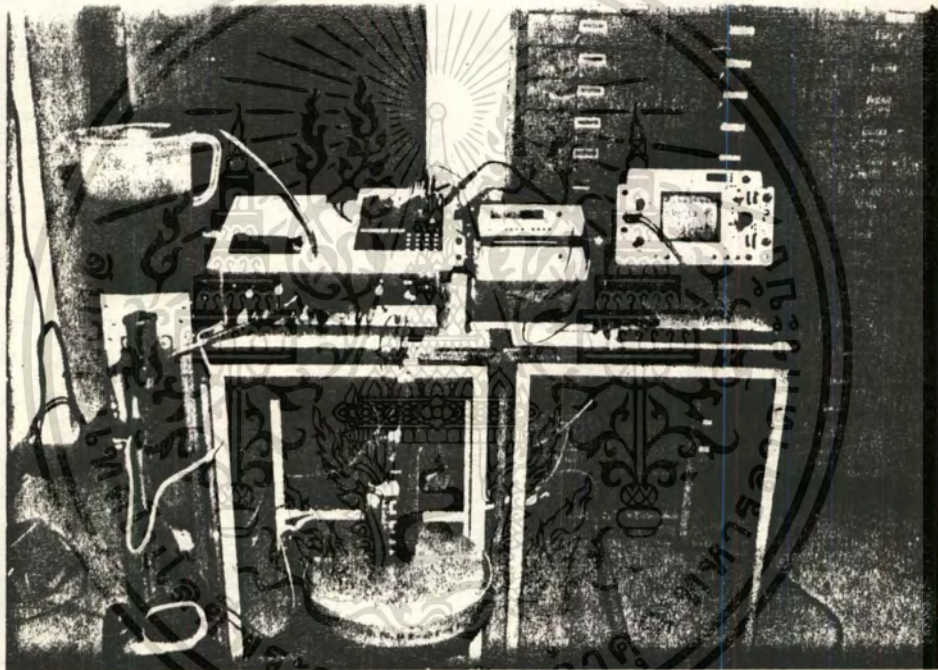
วิธีการทดสอบทำโดยเติมน้ำมันดีเซลลงในถ้วยตวงแล้ววัดอุณหภูมิปกติประมาณ 30 องศา ที่ระดับน้ำมัน 400 มิลลิลิตร และนำไปตั้งบนเตาความร้อนเพื่ออุณหภูมิถึงประมาณ 65 องศา จะได้ปริมาตรน้ำมันเพิ่มขึ้นเป็นประมาณ 410 มิลลิลิตร (ดูในภาพ 3.5) แสดงว่าการขยายตัวของน้ำมันจริง แต่ที่อุณหภูมิสูงซึ่งมีค่าตามกราฟที่แสดงในภาพที่ 3.4

3.3.2 ความผิดพลาดจากการหยุดชั่วขณะและการกระชอกของการไหลของน้ำมัน การหยุดไหลของน้ำมันนั้นกึ่งหนึ่งอาจยังหมุนต่อได้ด้วยแรงเสียดของใบพัดได้อีกและการกระชอกเนื่องจากการไหลของน้ำมันอาจทำให้กึ่งหนึ่งเสียหายได้ แต่ระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันที่ตัดแปลงใหม่มีอัตราการไหลของน้ำมันอยู่ในช่วงพอดี และไม่มีอาการกระชอกจากการไหล สำหรับการหยุดนั้นจะเกิดในขณะหยุดเครื่องยนต์เท่านั้น และแรงเสียดที่ทำให้กึ่งหนึ่งหมุนต่อมีค่าน้อยมากเมื่อเทียบกับความหนืดของน้ำมัน ทำให้ค่าผิดพลาดที่เกิดจากการหมุนต่อมีค่าน้อยมาก ๆ สามารถชดเชยได้ สำหรับความผิดพลาดอื่น ๆ เช่น จากการรั่วซึมและการระเหยของน้ำมันในระบบเครื่องยนต์ในถังน้ำมันมีค่าน้อยมาก ๆ เช่นกัน และในการทดสอบจะถือว่า เครื่องยนต์ตลอดจนระบบการจ่ายน้ำมันเป็นของใหม่และสมบูรณ์ ไม่มีการรั่วซึมและเผาปิดถังน้ำมันแน่นอน ทดสอบ จึงไม่ต้องคำนึงถึงความผิดพลาดเหล่านี้ และทุกครั้งก่อนและหลังทดสอบจะมีการตรวจเช็คทั้งระบบ

3.4 การทดสอบชุดตรวจวัดปริมาณน้ำมันจากการไหลของน้ำมัน

ชุดตรวจวัดปริมาณน้ำมันจากการไหลของน้ำมันแบบกึ่งหนึ่งที่ออกแบบให้มีช่วงการทำงานที่เป็นเชิงเส้นตรงในย่านอัตราไหลของน้ำมันที่สำคัญ และมีค่าผิดพลาดมากโดยเฉพาะอย่างยิ่งในช่วงความเร็วที่ต่ำ ๆ ดังนั้นจึงต้องทำการทดสอบคุณสมบัติของชุดตรวจวัดปริมาณน้ำมันนี้เพื่อหาช่วงการทำงานที่เหมาะสม ลักษณะการทดสอบได้แสดงไว้ในภาพที่ 3.6

การทดสอบชุดตรวจวัดปริมาณน้ำมัน ทำโดยติดตั้งปั้มน้ำมันขนาดเล็กซึ่งสามารถควบคุมการปั้มได้ วิธีการทดสอบจะตรวจสอบจำนวนฟิลล์ต่อปริมาณน้ำมันที่อัตราการไหลของน้ำมันต่างๆ กันและความถี่ของสัญญาณฟิลล์ที่อัตราความเร็วต่างๆ ของน้ำมันที่ไหลผ่านท่อตรวจวัดปริมาณ อุปกรณ์ที่ใช้ประกอบการทดสอบ ตั้งบรรจุน้ำมันดีเซล ปั้มน้ำมัน แหล่งจ่ายไฟ เครื่องนับจำนวนฟิลล์ เครื่องวัดความถี่ ออสซิลโลสโคป ถ้วยตวงน้ำมัน และไมโครโปรเซสเซอร์ ดังรายละเอียดในภาพที่ 3.6



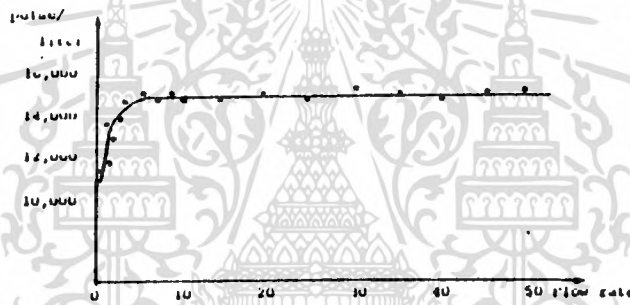
ภาพที่ 3.6 ภาพถ่ายการทดสอบชุดตรวจวัดปริมาณน้ำมันแบบกึ่งอัตโนมัติ

วิธีการทดสอบ ใช้ปั้มทำการปั้มน้ำมันดีเซลให้ไหลผ่านท่อของชุดตรวจวัดปริมาณซึ่งติดตั้งในลักษณะตั้งตรง แล้วใช้ออสซิลโลสโคปวัดรูปร่างของสัญญาณฟิลล์ที่ออกมาจากวงจรอิเล็กทรอนิกส์ที่ตรวจวัดการหมุนของกังหัน เพื่อตรวจสอบสัญญาณฟิลล์ว่าถูกต้องหรือไม่ ในเวลาเดียวกันก็วัดจำนวนฟิลล์โดย เครื่องนับจำนวนฟิลล์และ เครื่องวัดความถี่ และใช้ถ้วยตวงปริมาณขนาด 1 ลิตร โดยมีไมโครโปรเซสเซอร์ตรวจสอบ เวลาเพื่อคำนวณอัตราการไหลของน้ำมัน แล้วบันทึกค่า

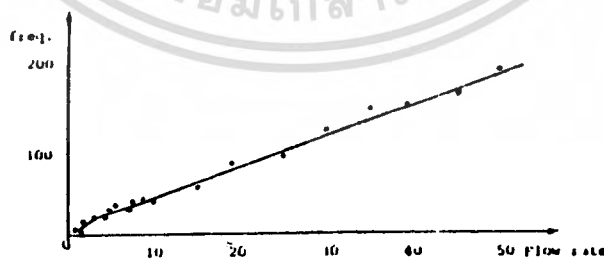
ความถี่ที่วัดได้ จำนวนฟิล์มที่ปริมาตรน้ำมันเป็น 1 ลิตร และอัตราการไหลของน้ำมัน โดยทำการทดสอบหลายๆ ครั้งที่อัตราการไหลต่างๆ กัน

3.4.1 ผลการทดสอบ

เมื่อทำการทดสอบแล้วนำค่าที่บันทึกมาพล็อตกราฟ จะได้กราฟแสดงจำนวนฟิล์มที่ปริมาตรน้ำมันกัณฑ์ต่ออัตราการไหลของน้ำมันที่ความเร็วต่างๆ กัน ดังในภาพที่ 3.7 (ก) และกราฟแสดงความถี่ของสัญญาณที่วัดได้จากชุดตรวจวัดสับปริมาตรต่ออัตราการไหลของน้ำมันที่ความเร็วต่างๆ กัน ในภาพที่ 3.7 (ข)



ภาพที่ 3.7 (ก) กราฟความสัมพันธ์ระหว่างอัตราการไหลของน้ำมันกับจำนวนฟิล์มเอาท์พุท/ลิตร ที่ได้จากการทดสอบชุดตรวจวัดสับปริมาตรน้ำมัน



ภาพที่ 3.7 (ข) กราฟความสัมพันธ์ระหว่างอัตราการไหลของน้ำมันกับความถี่เอาท์พุทของชุดตรวจวัดสับปริมาตรน้ำมันซึ่ง เป็นข้อมูลที่ทดสอบ

ผลการทดสอบชุดตรวจวัดปริมาณน้ำมัน

ลิตร / ชม .	จำนวนพัลส์ / ลิตร	Freq
1	10950	5
2	11000	8
3	12070	12
4	13000	24
5	14600	30
6	14860	36
7	14850	40
8	14868	46
9	14872	50
10	14880	58
15	14872	60
20	14865	78
25	14870	100
30	14885	125
35	14875	150
40	14883	175
45	14875	187.5
50	14880	200

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

จากผลการทดสอบชุดตรวจวัดปริมาณน้ำมันนี้ สรุปได้ว่าช่วงการทำงานที่เป็นเชิงเส้นตรงของชุดตรวจวัดปริมาณน้ำมันนี้ เป็นดังนี้

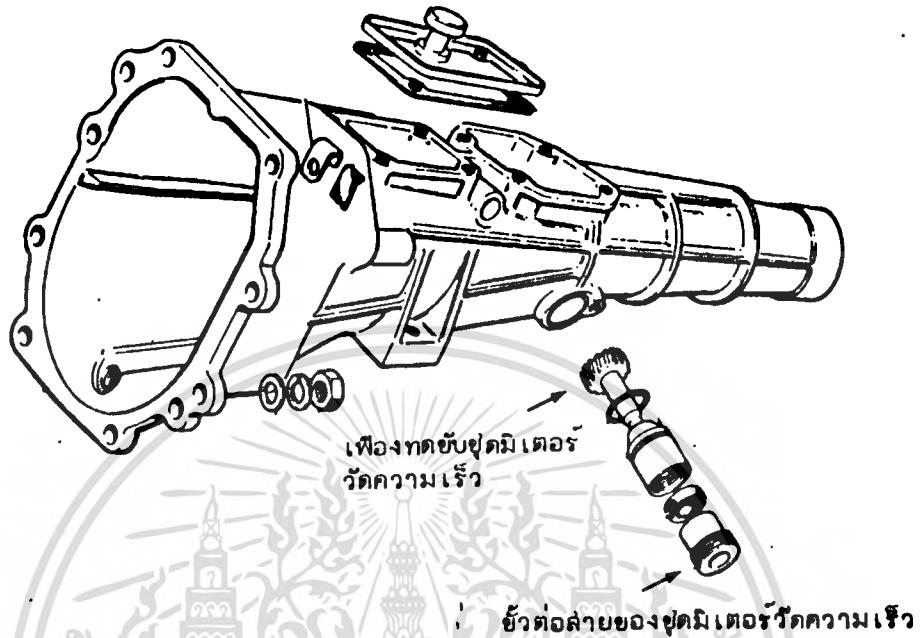
- ช่วงอัตราการไหลของน้ำมันที่ให้เอาทั้งหมดเป็นเส้นตรง 12-36 ลิตร/ชั่วโมง
- สัญญาณพัลส์เอาทั้งหมดที่ได้เป็น 14,400 พัลส์/ลิตร

จากการทดสอบเครื่องยนต์ดีเซลเป็นชนิดขนาด 6 ลูกสูบที่ได้ตัดแปลงระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันแล้ว จะมีอัตราการไหลของน้ำมันอยู่ในช่วง 10-15 ลิตร/ชั่วโมง ซึ่งแสดงว่าชุดตรวจวัดปริมาณน้ำมันนี้สามารถใช้กับเครื่องยนต์เป็นชนิดได้

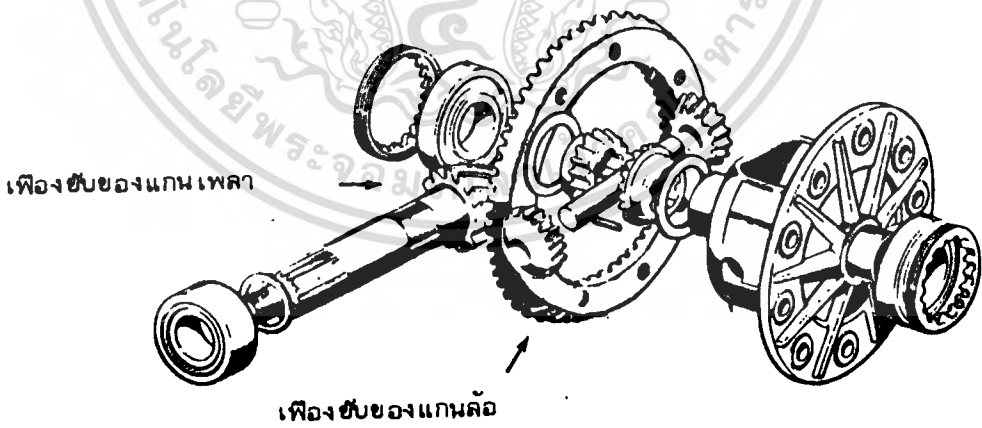
3.5 ชุดตรวจวัดระยะทาง

ในระบบวัดความเร็วและระยะทางของรถยนต์โดยทั่วไปจะใช้มิเตอร์วัดความเร็วเป็นแบบเข็มและวัดระยะเป็นตัวเลขระบบเฟืองทด โดยอาศัยสายเคเบิลเหล็กหมุนบอกความเร็ว ซึ่งสายเคเบิลเหล็กนี้จะต่อเชื่อมมาจากชุดเฟืองของแกนเพลลาอีกทีหนึ่ง อัตราทดรอบระหว่างเฟืองสายเคเบิลต่อเฟืองแกนเพลลาเป็น 1:2 และแกนเพลลาจะต่อเชื่อมไปยังชุดเฟืองท้ายเพื่อขับล้อรถ ซึ่งมีอัตราทดรอบระหว่างเฟืองแกนเพลลาต่อเฟืองขับล้อเป็น 39:8 ดังนั้นอัตราการหมุนของสายเคเบิลต่อล้อรถจะเป็น 19.5:8 หรือ 1:0.41 และโดยปกติล้อรถจะมีขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางเป็น 1100 มิลลิเมตร (รายละเอียดเหล่านี้ได้จากการตรวจรถโดยสารของ ขสมก.) ดังนั้นจะสามารถหาระยะทางต่อการหมุนของสายเคเบิลหนึ่งรอบเป็น 1417.4 มิลลิเมตร ลักษณะเฟืองของสายเคเบิลที่ต่อเข้าสู่ชุดเฟืองแกนเพลลา ดังแสดงในภาพที่ 3.8 สำหรับลักษณะของเฟืองแกนเพลลาที่ส่งกำลังไปขับเฟืองของแกนล้อรถได้แสดงดังภาพที่ 3.9

จากการตรวจสอบระบบเฟืองทดสำหรับสายเคเบิลเหล็กวัดความเร็วของรถยนต์ สรุปได้ว่าสายเคเบิลหมุน 1 รอบ จะได้ระยะทาง 1417.4 มิลลิเมตร และใช้ข้อมูลนี้ในการออกแบบชุดตรวจวัดระยะทาง



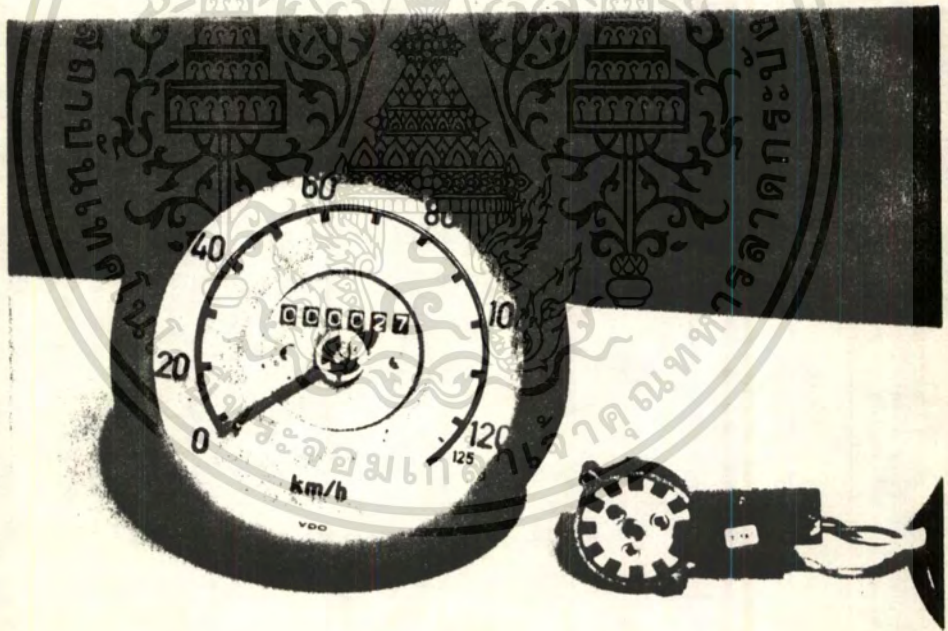
ภาพที่ 3.8 ลักษณะของ เฟืองทตขับชุดมิเตอร์วัดความเร็วของรถยนต์



ภาพที่ 3.9 ลักษณะของ เฟืองแกนเพลลาที่ขับ เฟืองของแกนล้อรถ

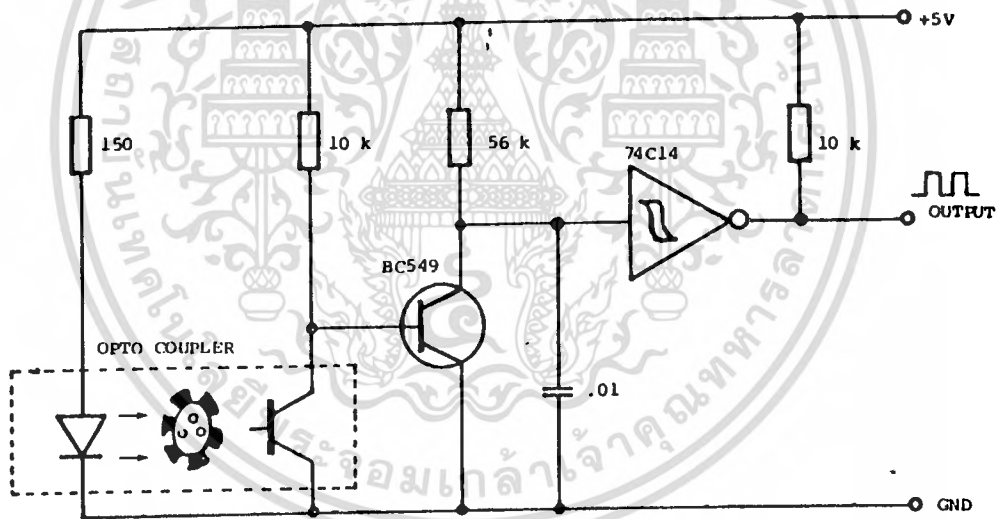
3.5.1 การออกแบบชุดตรวจจับสนะยะทาง

จากระบบการวัดความเร็วและระยะทาง เดิมมันเป็นเครื่องกลทั้งหมดเพื่อให้สามารถวัดระยะทางโดยใช้ไมโครคอมพิวเตอร์ จำเป็นต้องออกแบบให้ชุดตรวจจับสนะยะทางมีสัญญาณเอาต์พุตเป็นจำนวนพัลส์ต่อระยะทาง ซึ่งจากการศึกษาระบบการวัด เดิมสามารถออกแบบจานหมุนเล็กๆ ติดตั้งในชุดมิเตอร์วัดความเร็วได้ โดยให้จานหมุนที่ออกแบบนี้หมุนตามสายเคเบิลวัดความเร็ว และออกแบบให้จานมีช่องรอบๆ ตัว เพื่อใช้อุปกรณ์โฟโตทรานซิสเตอร์และไดโอดเปล่งอินฟราเรด ตรวจจับสนะยะทางของจาน จานหมุนที่ออกแบบนี้มีจำนวนช่องทั้งหมด 12 ช่อง ดังนั้น เมื่อจานหมุน 1 รอบ ก็จะได้พัลส์ที่เกิดจากโฟโตทรานซิสเตอร์ 12 พัลส์ ลักษณะจานหมุนที่ออกแบบและชุดมิเตอร์วัดความเร็วรถเดิม ได้ถ่ายภาพจริงดังในภาพที่ 3.10



ภาพที่ 3.10 ภาพถ่ายจริงของชุดมิเตอร์วัดความเร็วรถและจานหมุนที่ออกแบบ สำหรับตรวจจับสนะยะทาง โดยไมโครคอมพิวเตอร์

การติดตั้งชุดตรวจจับสนัยประยะทาง จานหมุนที่ออกแบบจะติดตั้งไว้ในตัวมิเตอร์วัดความเร็วของรถตัวเดิม โดยต่อเข้ากับสายวัดความเร็วที่ขับโดยชุดเฟืองแกนเพลลา และใช้ไดโอดแสงกับโฟโตทรานซิสเตอร์ตรวจจับสนัยการหมุนของจาน โดยชุดไดโอดแสงกับโฟโตทรานซิสเตอร์ยึดอยู่ในกรอบพลาสติกปิดในตำแหน่งที่จานหมุนสามารถตัดแสงที่ส่งจากไดโอดมายังโฟโตทรานซิสเตอร์ได้ (ดูภาพที่ 3.10 ประกอบ) และสัญญาณพัลส์ที่ได้จากโฟโตทรานซิสเตอร์จะถูกขยายและจัดรูปร่างสัญญาณให้เป็นพัลส์สี่เหลี่ยมขนาด 5 โวลต์ ซึ่งพอเหมาะกับอินพุทของไมโครคอมพิวเตอร์ชิปเดี่ยว 80C35 วงจรทำหน้าที่แปลงการหมุนของจานเป็นสัญญาณพัลส์ ดังแสดงในภาพที่ 3.11



ภาพที่ 3.11 วงจรของชุดตรวจจับสนัยประยะทาง

ในภาพที่ 3.11 แสดงรายละเอียดวงจรของชุดตรวจจับสนัยประยะทาง ชุดไดโอดแสงและโฟโตทรานซิสเตอร์จะตรวจจับสนัยการหมุนของจาน ส่วนทรานซิสเตอร์ BC549 จะขยายสัญญาณ

ที่ได้จากโฟโตทรานซิสเตอร์ และ ไอ.ซี. 74C14 จะทำหน้าที่สร้างสัญญาณให้เป็นพัลส์ขนาด 5 โวลต์และลดสัญญาณรบกวน การทดสอบชุดตรวจลึบระยะทางจะได้เอาทั้งหมด 12 พัลส์ต่อภาระหมุน 1 รอบของสายวัดความเร็วหมายความว่า จะได้ 12 พัลส์ต่อระยะทาง 14.1 เมตร ซึ่งเท่ากับ 8.5 พัลส์/เมตร สัญญาณพัลส์นี้จะถูกนับโดยไมโครคอมพิวเตอร์ 80C35 แล้วคำนวณเป็นระยะทาง เก็บค่าในลักษณะสะสมค่าไปเรื่อยๆ ส่วนความเร็วนั้นสามารถคำนวณได้โดยเทียบกับค่าเวลาของชุดวงจร เวลามาพิทาและจะเก็บเฉพาะค่าความเร็วสูงสุดและเวลาขณะที่ขั้วรถด้วยความเร็วสูงสุดนั้น โดยทำการคำนวณความเร็วทุกๆ นาที



๒๕

บทที่ 4

การออกแบบและสร้าง

4.1 บทนำ

ในการออกแบบและสร้าง เครื่องบันทึกการใช้น้ำมันโดยใช้ไมโครคอมพิวเตอร์นี้ สามารถแยกออกเป็น 2 ส่วน ส่วนแรกเป็นการออกแบบชุดตรวจนับปริมาตรทางกายภาพ ซึ่งประกอบด้วยชุดตรวจนับปริมาตรน้ำมันและชุดตรวจนับระยะทางดังกล่าวแล้วในบทที่ 3 ส่วนที่สอง จะเป็นการออกแบบวงจรคำนวณผลและบันทึกข้อมูล ซึ่งมีรายละเอียดดังนี้

4.2 ไมโครคอมพิวเตอร์ชิปเดี่ยว 80C35

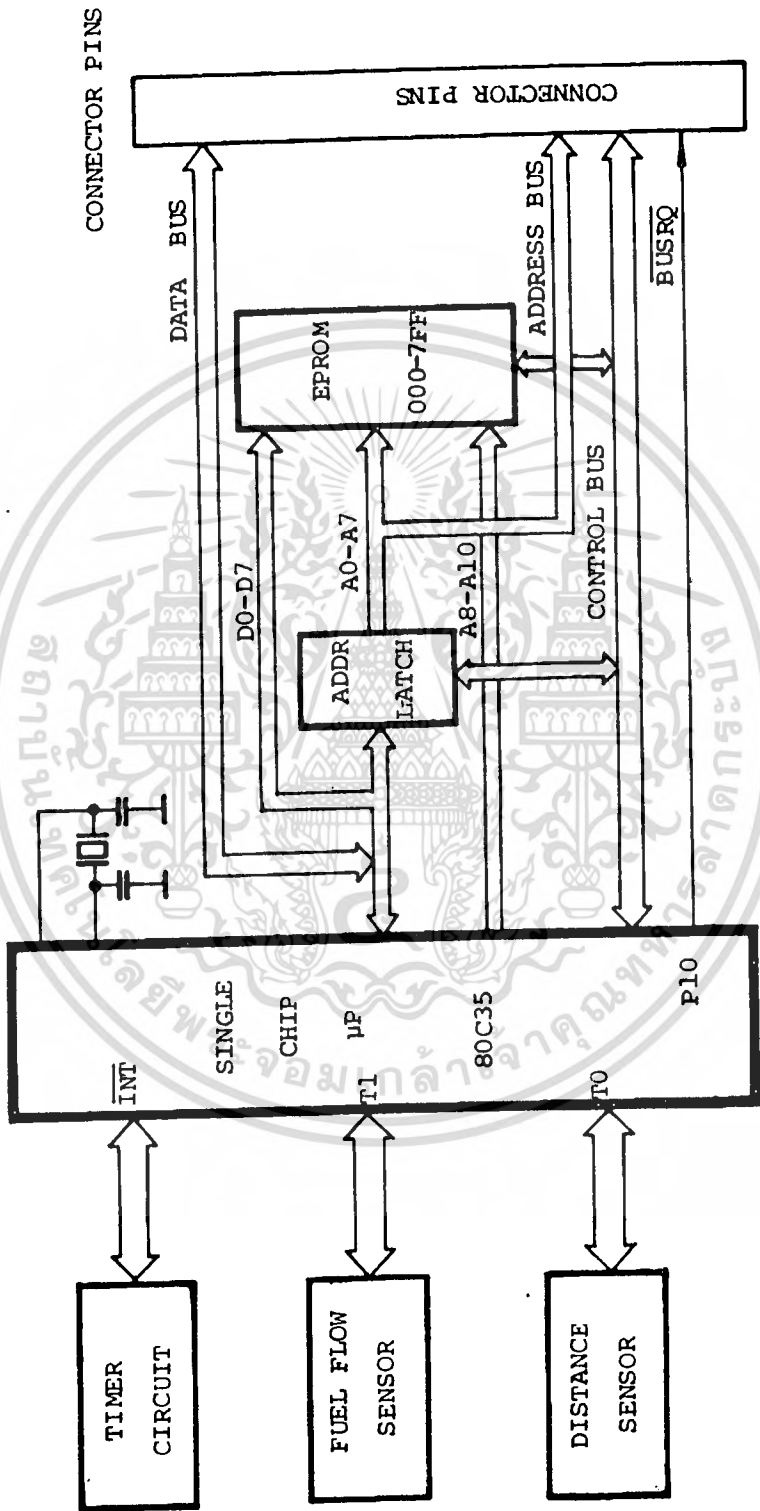
ส่วนที่สอง เป็นการออกแบบวงจรคำนวณผลและบันทึกข้อมูล โดยจะใช้ไมโครคอมพิวเตอร์ชิปเดี่ยว แบบ 80C35 เป็นหัวใจในระบบ ซึ่งมีรายละเอียดพอสรุปได้ดังนี้

- ซีพียู (CPU) แบบ 8 บิต
- หน่วยความจำข้อมูลแบบแรม (RAM DATA MEMORY) 64x8 บิต
- ขาอินพุต-เอาต์พุต (I/O LINES) 27 ขา
- ไทเมอร์-อีเวนท์เคาน์เตอร์ (TIMER/EVENT COUNTER) ขนาด 8 บิต
- 1 ชุด
- อินเทอร์รัพท์ (INTERRUPT)

สำหรับหน่วยความจำโปรแกรม (PROGRAM MEMORY) จะต้องใช้ ไอ.ซี.หน่วยความจำต่อเพิ่มอยู่ภายนอก และที่สำคัญก็คือ สามารถทำงานโดยแบตเตอรี่ได้ เพราะเป็นชิปโมล์ ซึ่งการทำงานปกติจะใช้กระแสเพียง 15 mA @ 11 MHz @ 6 V .2 รายละเอียดการออกแบบได้แสดงดังภาพแผนภูมิง่ายๆ ในภาพที่ 4.1 โดยมีส่วนประกอบที่สำคัญดังนี้

4.2.1 ไมโครคอมพิวเตอร์ชิปเดี่ยว 80C35 ซึ่งมีรายละเอียดดังกล่าวข้างต้น

ทำหน้าที่รับสัญญาณต่างๆ เพื่อทำการคำนวณผลสัฟท์และบันทึกไว้ในหน่วย-



ภาพที่ 4.1 แผนภูมิของเครื่องบันทึกการใช้น้ำมันโดยไมโครคอมพิวเตอร์

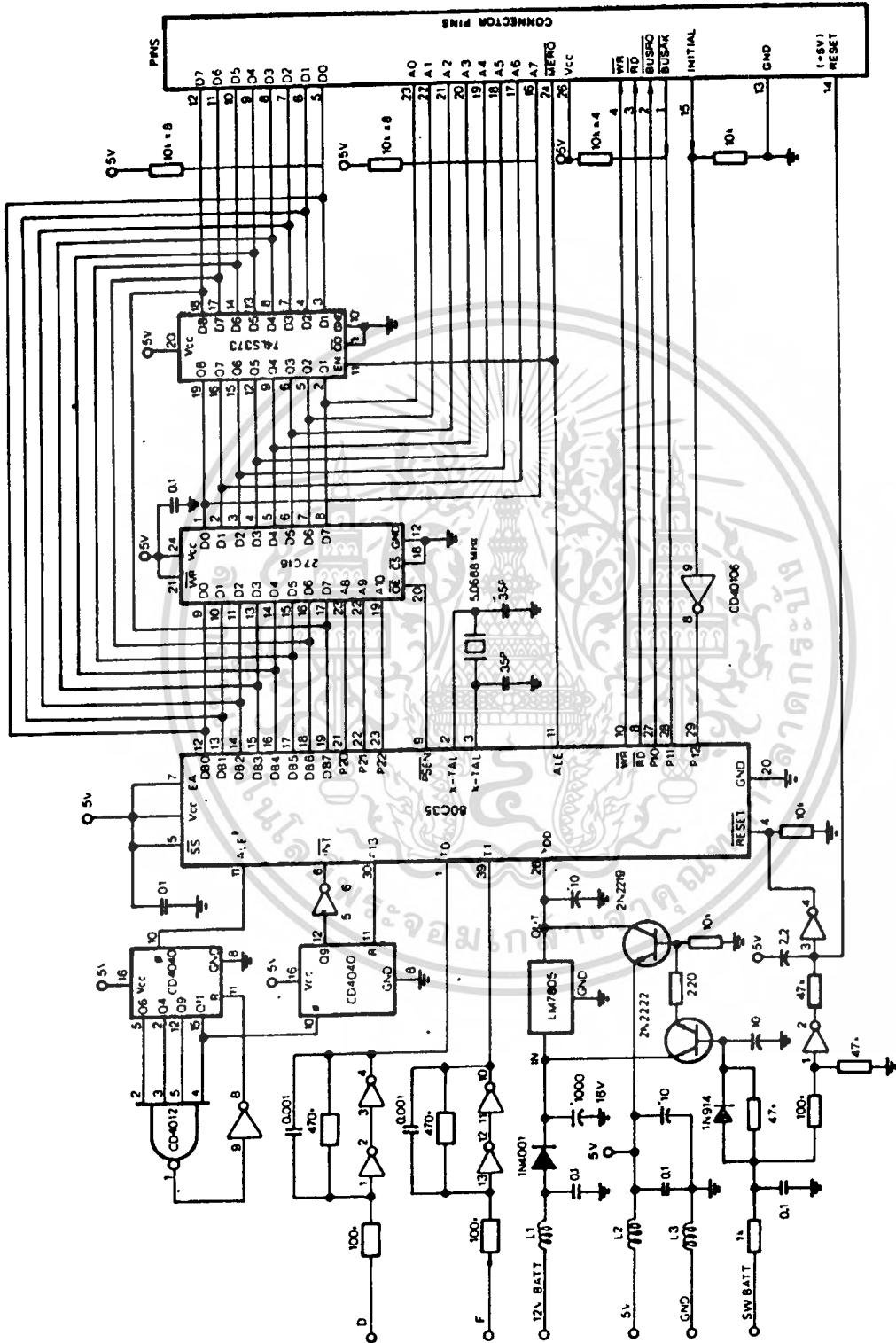
ความจำข้อมูลแบบแรมภายในของ ไอ.ซี. ซีพียู

- 4.2.2 ชุดตรวจจับปริมาตรจากการไหลของน้ำมัน ดังรายละเอียดในหัวข้อ 3.2 โดยมีสัญญาณเอาต์พุตเป็นพัลส์ เพื่อป้อนเข้าขา T1 ซึ่งเป็นชุดอิวเมนต์ เคาน์เตอร์ของไมโครคอมพิวเตอร์ 80C35 จากการทดสอบชุดตรวจจับ ปริมาตรได้ 144 พัลส์ต่อปริมาตรน้ำมัน 0.01 ลิตร
- 4.2.3 การตรวจจับระยะทาง ดังรายละเอียดในหัวข้อ 3.5 โดยมีสัญญาณเอาต์- พูตเป็นพัลส์ ๆ จากการออกแบบจะได้ 8.5 พัลส์ต่อระยะทาง 1 เมตรและ ป้อนเข้าขา T0 ของไมโครคอมพิวเตอร์ 80C35 เพื่อนับจำนวนพัลส์ และ คำนวณเป็นระยะทาง สำหรับอัตราความเร็วก็คำนวณจากระยะทาง เทียบ กับเวลานาฬิกาทุก ๆ นาที
- 4.2.4 ชุดเวลา นาฬิกา วงจรนี้ใช้สัญญาณความถี่จากแร่ควอตซ์ที่ใส่สำหรับไมโคร- คอมพิวเตอร์ชิปเดี่ยวมาเป็นฐานเวลาในการแสดงค่า เวลาสัญญาณเอาต์พุต ของวงจรนี้ จะป้อนเข้าขา INT ของไมโครคอมพิวเตอร์ทุก ๆ วินาที เพื่อให้โปรแกรมบริการอินเตอร์รัพท์ ทำการคำนวณเป็นค่า เวลา วินาที นาที ชั่วโมง และวันที่ พร้อมทั้งเก็บค่าไว้ในหน่วยความจำข้อมูลแบบแรม

สำหรับส่วนอื่น ๆ ก็จะมีส่วนของหน่วยความจำโปรแกรม และซีวต่อสายอินเตอร์เฟส สำหรับใช้ส่งและรับข้อมูลต่าง ๆ กับเครื่อง โปรแกรมและพิมพ์ค่าผลลัพธ์ ส่วนรายละเอียดวงจรและ การทำงาน เป็นดังนี้

4.3 วงจรคำนวณผลและบันทึกข้อมูล

ลักษณะการออกแบบคร่าว ๆ ดังที่อธิบายตามแผนภูมิข้างต้น สำหรับรายละเอียดวงจรต่าง ๆ และการทำงาน ขอแยกอธิบายเป็นส่วน ๆ ดังรายละเอียดวงจร เครื่องบันทึกการใช้น้ำมันฯ ในภาพที่ 4.2 ดังนี้



ภาพที่ 4.2 รายละเอียดวงจรของเครื่องบันทึกการใช้หน่วยไมโครคอมพิวเตอร์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

4.3.1 วงจรไมโครคอมพิวเตอร์ชิปเดี่ยว 80C35

รายละเอียดวงจรดังในภาพที่ 4.2 แสดงวงจรของเครื่องบันทึกการใช้น้ำมันฯ ซึ่งใช้อุปกรณ์เป็น ไอ.ซี. แบบซีมอลทั้งหมด เพื่อให้ประหยัดพลังงานให้ใช้น้อยที่สุดเพราะต้องการให้เครื่องบันทึกการใช้น้ำมันฯ นี้สามารถทำงานต่อเนื่องได้อีก 1 สัปดาห์ในกรณีที่แบตเตอรี่ของรถยนต์หมดโดยใช้แบตเตอรี่สำรองภายใน ไมโครคอมพิวเตอร์ชิปเดี่ยว 80C35 นี้มีวงจรออสซิลเลเตอร์ภายในชิปซึ่งเพียงต่อแร่คริสตอลเท่านั้น โดยใช้แร่คริสตอลความถี่ 5.0688 MHz เป็นสัญญาณนาฬิกาให้กับ ซีพียู และขาสัญญาณเอาต์พุต ALE (Address Latch Enable) เป็นสัญญาณที่เกิดขึ้นในทุก ๆ ไซเคิลการทำงาน ซึ่งจะมีค่าความถี่ 337.92 KHz (แร่ความถี่ 5.0688 ÷ 15) และใช้เป็นสัญญาณควบคุม ไอ.ซี. 74LS373 เพื่อแลกซ์แอดเดรสให้กับหน่วยความจำโปรแกรมกับสัญญาณเลือกหน่วยความจำ (\overline{MEMO}) ในเครื่องโปรแกรมและพิมพ์ค่าผลลัพธ์ ทั้งยังใช้เป็นสัญญาณฐานเวลาในการคำนวณเวลาด้วย

วงจรเวลานาฬิกาจะอาศัยสัญญาณเอาต์พุตจากขา ALE ของ ซีพียู ซึ่งมีความถี่ 337.92 KHz กำหนดเวลานาฬิกา โดยนำสัญญาณนี้ผ่านวงจรหารความถี่ขนาด 1320 x 512 เท่า ซึ่งประกอบด้วย ไอ.ซี. CD4040 จำนวน 2 ตัว และ ไอ.ซี. CD4012 อีก 1 ตัว ซึ่งจะได้สัญญาณเอาต์พุตมีความถี่ 0.5 Hz และป้อนเข้าขาอินเตอร์รัพท์ (\overline{INT}) ของซีพียู เพื่อใช้เป็นสัญญาณบอกเวลานาฬิกาทุก ๆ วินาที เมื่อซีพียูได้รับสัญญาณอินเตอร์รัพท์ก็จะคำนวณค่า เวลาและเก็บผลลัพธ์ในหน่วยความจำข้อมูล ลักษณะโปรแกรมคำนวณเวลานาฬิกาจะเก็บข้อมูลเป็น ชั่วโมง นาที และวินาที สำหรับวันที่จะเปลี่ยนเมื่อถึงเวลา 24 นาฬิกาทุกครั้ง

หน่วยความจำโปรแกรมจะใช้ ไอ.ซี. แบบซีมอล 27C16 ซึ่งเป็นหน่วยความจำแบบ EPROM ขนาด 2 กิโลไบต์ เป็นส่วนของโปรแกรมต่าง ๆ ที่ใช้ควบคุมให้ซีพียูทำงานตามที่ต้องการ เนื่องจากซีพียู 80C35 นี้ใช้ขาบัลลาคาตาและขาบัลลแอดเดรส 8 บิตล่าง (AO-A7) ร่วมกันแบบมัลติเพล็กซ์ ดังนั้นจึงต้องใช้ ไอ.ซี. 74C373 ที่หน้าขาแลกซ์แอดเดรส (AO-A7) (ดูภาพที่ 4.2 ประกอบ)

4.3.2 วงจรรับสัญญาณจากชุดตรวจวัดปริมาณน้ำฝนและระยะทาง

สัญญาณจากชุดตรวจวัดปริมาณน้ำฝนจะป้อนเข้าวงจร ไอ.ซี. CD40106 ซึ่งเป็นแบบยมิททริกเกอร์ เพื่อลดสัญญาณรบกวนและสร้างสัญญาณให้เป็นพัลส์สี่เหลี่ยมขนาด 5 โวลท์ ซึ่งเอาท์พุทจะป้อนเข้าขา T_1 ของ ฮีฟิว ซึ่งเป็นวงจรฮิวเอนท์เคาท์เตอร์ เพื่อนับจำนวนพัลส์ โดยมีโปรแกรมคำนวณผลเป็นจำนวนลิตร และเก็บผลลัพธ์ในหน่วยความจำข้อมูลในลักษณะละลุ่มค่า ซึ่งเก็บค่าได้สูงสุด 9999.99 ลิตร ส่วนสัญญาณพัลส์ที่ได้จากชุดตรวจวัดระยะทางจะป้อนเข้าขาทดสอบ I/O โดยมีโปรแกรมทำหน้าที่นับจำนวนพัลส์ และโปรแกรมคำนวณเป็นระยะทาง ซึ่งจะบันทึกค่าระยะทางแบบละลุ่มค่าในหน่วยความจำข้อมูลและบันทึกค่าสูงสุดได้ 9999.99 กิโลเมตร และมีโปรแกรมทำหน้าที่คำนวณอัตราความเร็วทุก ๆ นาที โดยจะเก็บเฉพาะค่าความเร็วที่สูงสุดเท่านั้นพร้อมด้วยค่า เวลาที่คำนวณได้ความเร็วสูงสุดนั้น

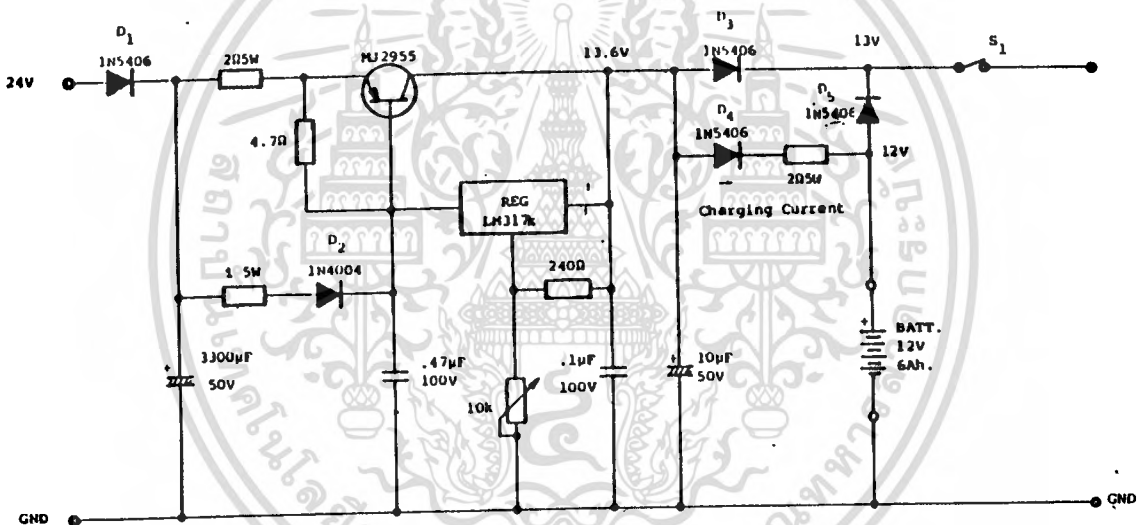
สำหรับแหล่งจ่ายไฟให้กับวงจร จะใช้จากแบตเตอรี่ขนาด 12 โวลท์ ผ่านชุดควบคุมแรงดันคงที่ 5 โวลท์ (LM 7805) เพื่อจ่ายไฟให้กับขา V_{DD} ของฮีฟิว สำหรับหน่วยความจำข้อมูล และจ่ายไฟให้วงจรทั้งหมดโดยผ่านทรานซิสเตอร์ 2N2219 ซึ่งมีทรานซิสเตอร์ 2N2222 ทำหน้าที่เป็นสวิตช์ควบคุมการจ่ายไฟ โดยมีคอปัลเล็ก ๆ L_1 , L_2 และ L_3 ทำหน้าที่กรองสัญญาณรบกวนร่วมกับค่าปาซีเตอร์ค่า $0.1 \mu F$ แรงดัน 5 โวลท์ที่ผ่านคอปัล L_2 นั้น เพื่อจ่ายไฟให้กับชุดตรวจวัดปริมาณน้ำฝนและชุดตรวจวัดระยะทาง ขั้วสาย SW BATT. เป็นสายสวิตช์เปิดเพื่อจ่ายไฟให้กับวงจรและใช้สัญญาณนี้เป็นสัญญาณ POWER ON RESET ให้กับฮีฟิวด้วย

4.3.3 วงจรจ่ายไฟและวงจรควบคุมระดับน้ำฝนในถังพักที่ออกแบบเพิ่ม

เนื่องจากระบบแบตเตอรี่ในรถโดยสารของ ขสมก. จะใช้แบตเตอรี่ขนาด 24 โวลท์ ซึ่งออกแบบวงจรแปลงแรงดันไฟจาก 24 โวลท์ให้ลดลงเป็น 13.6 โวลท์เพื่อจ่ายให้กับระบบประจุไฟให้กับแบตเตอรี่สำรองขนาด 12 โวลท์และจ่ายไฟให้กับวงจรเครื่องบันทึกการใช้น้ำฝนนี้ด้วย ดังรายละเอียดวงจรในภาพที่ 4.3

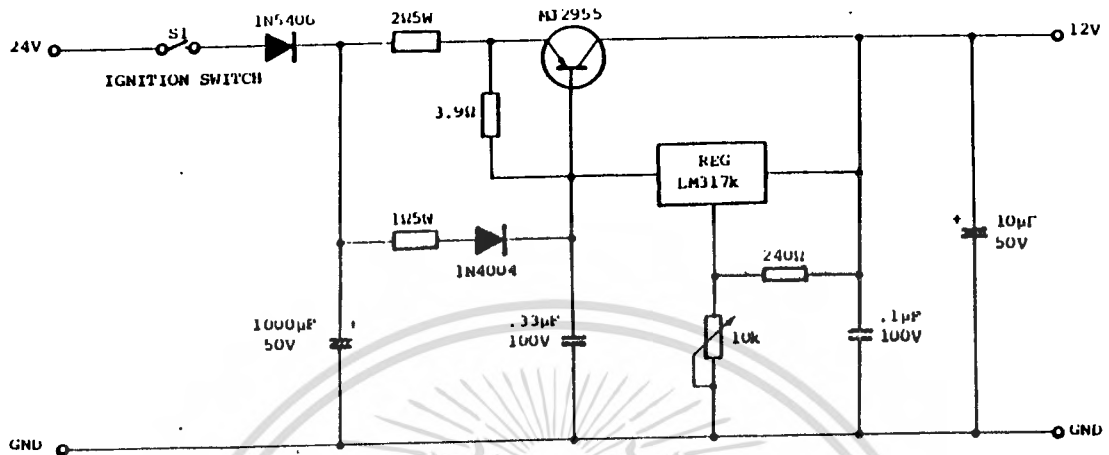
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

การทำงานของวงจรจ่ายไฟ ประกอบด้วยชุดแปลงแรงดันจาก 24 โวลต์เป็น 13.6 โวลต์ เพื่อจ่ายให้กับวงจรเครื่องบันทึกการใช้น้ำมันฯ ผ่านทางไดโอด D_3 และจ่ายไฟประจุให้กับแบตเตอรี่สำรองผ่านทางไดโอด D_4 และรีซิสเตอร์ขนาด 2 โอห์ม 5 วัตต์เพื่อลดกระแสประจุในกรณีแบตเตอรี่รถยนต์ 24 โวลต์ไฟหมดหรือถูกถอดออก แบตเตอรี่สำรองขนาด 12 โวลต์ 6 แอมแปร์อ่าว จะจ่ายไฟให้กับวงจรเครื่องบันทึกการใช้น้ำมันฯ แทนผ่านทางไดโอด D_5 และไดโอด D_3 กับ D_4 จะทำหน้าที่กันกระแสไม่ให้ย้อนกลับ (ดูภาพ 4.3 ประกอบ) แบตเตอรี่สำรองที่ใช่ดีเป็นแบบพิเศษซึ่งไม่ต้องเติมน้ำกลั่นและไม่ต้องดูแลรักษา (Free mantanance)



ภาพที่ 4.3 รายละเอียดวงจรประจุไฟแบตเตอรี่สำรองและจ่ายไฟให้กับวงจร เครื่องบันทึกการใช้น้ำมันฯ

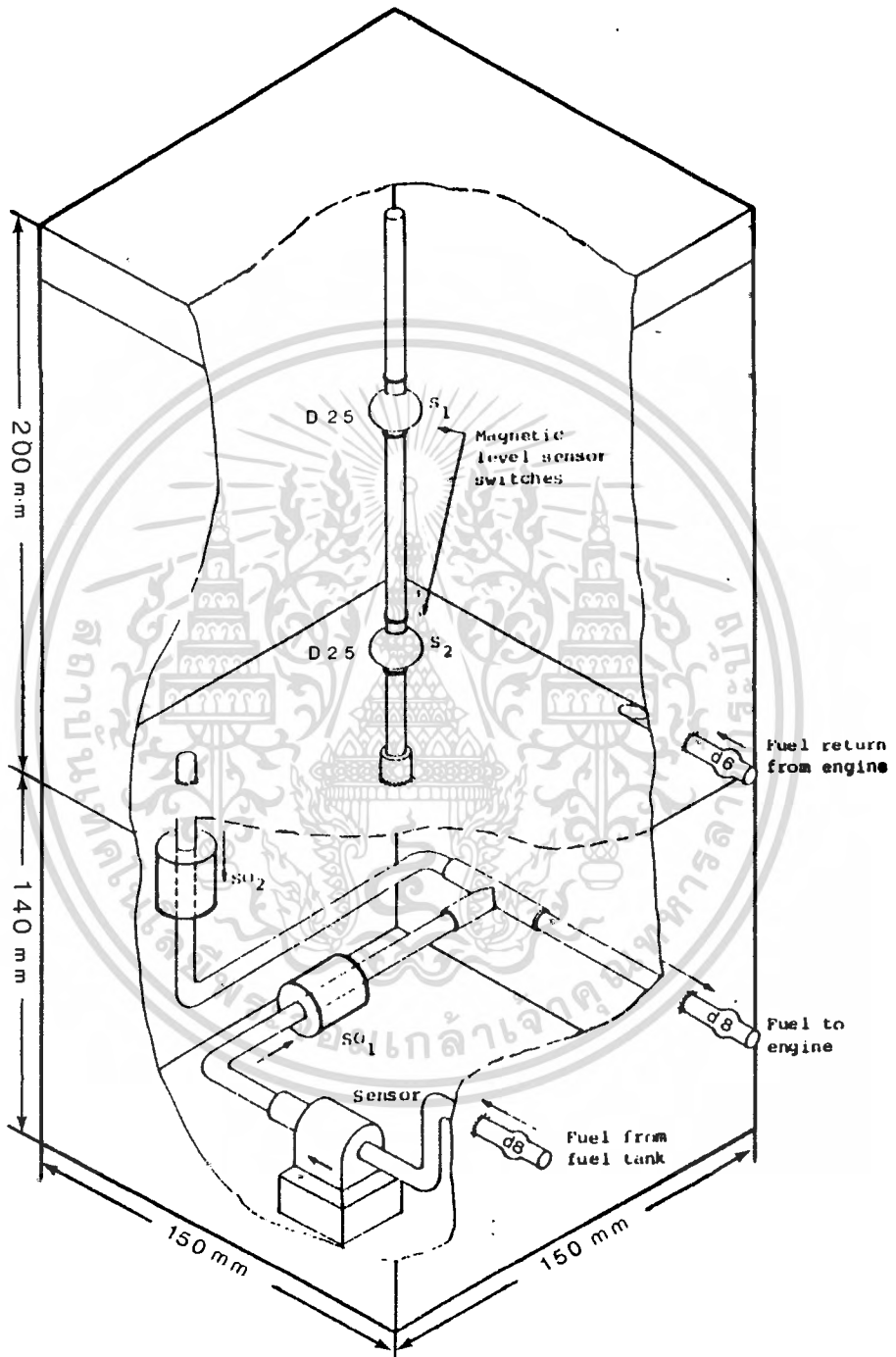
สำหรับวงจรจ่ายไฟให้กับระบบควบคุมน้ำมันที่ดัดแปลงใหม่ทั้งหมดจะใช้ไฟจากแบตเตอรี่ขนาด 24 โวลต์ผ่านสวิตช์สตาร์ท แล้วแปลงแรงดันไฟให้เหลือ 12 โวลต์เพื่อจ่ายให้กับวงจรควบคุมระดับน้ำมันในถังน้ำมันที่ออกแบบเพิ่ม รายละเอียดวงจรจ่ายไฟดังภาพที่ 4.4



ภาพที่ 4.4 รายละเอียดวงจรจ่ายไฟให้กับระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันที่ดัดแปลงใหม่

ส่วนรายละเอียดการติดตั้งตัวตรวจสับปริมาณน้ำมัน ถึงพักน้ำมันและการติดตั้ง โซลีนอยด์วาล์ว (Solenoid valves) เพื่อควบคุมระดับน้ำมันดังรายละเอียดในภาพที่ 4.5

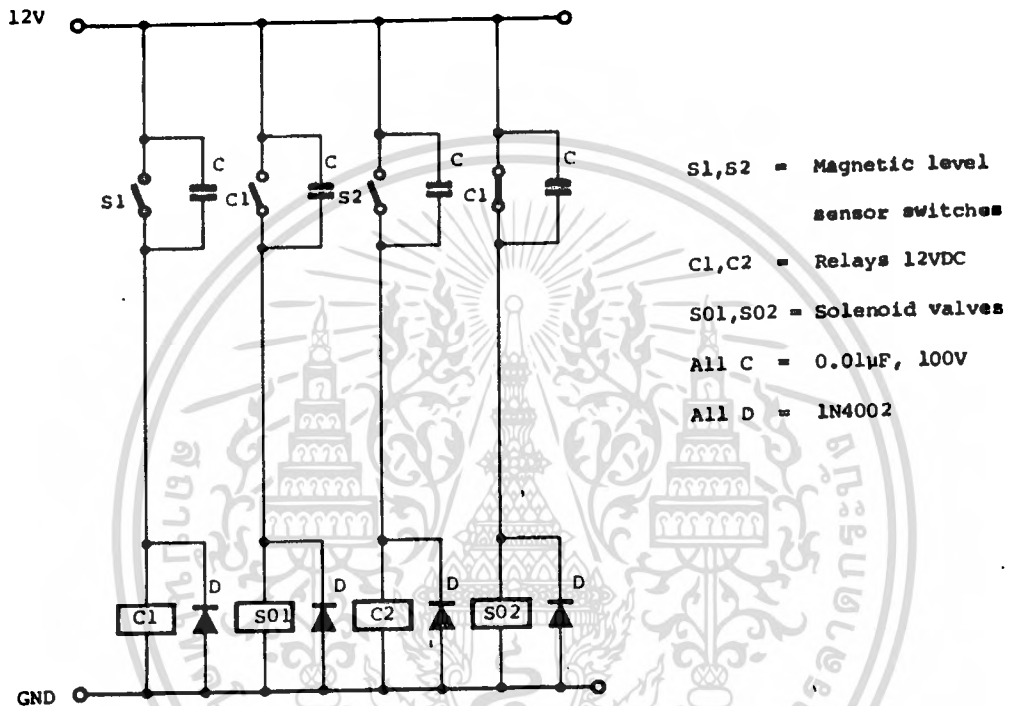
การทำงานของระบบควบคุมระดับน้ำมันในถังพักน้ำมัน ระดับน้ำมันในถังพักตรวจสอบด้วยอุปกรณ์แบบสวิตช์แม่เหล็ก (Magnetic level sensor switches) จำนวน 2 ชุด เพื่อควบคุมโซลีนอยด์วาล์ว (Solenoid valves) 2 ตัว ดังแสดงในภาพที่ 4.5 จะเห็นว่าท่อต่อสำหรับน้ำมันล้นไหลกลับเข้าถังพักจะออกแบบให้เป็นปากเฉียงหงายขึ้นเพื่อระบายอากาศที่ปะปนมากับน้ำมันออก ส่วนท่อจ่ายน้ำมันกลับไปยังใหม่โดยไม่ว่าผ่านชุดตรวจสับปริมาณจะติดตั้งอยู่ส่วนใต้ของถังพักน้ำมัน เพื่อไม่ให้มีอากาศปะปนกับน้ำมัน เมื่อน้ำมันในถังพักสูงมากจนทำให้สวิตช์แม่เหล็กแบบลูกลอย S_1 ทำงานซึ่งจะไปควบคุมโซลีนอยด์วาล์ว SO_1 ให้ปิดทางเดินน้ำมันจากถังน้ำมัน จึงทำให้ น้ำมันในถังพักถูกนำไปใช้ทางเดียว และในกรณีที่ระดับน้ำมันในถังพักลดต่ำลงจะทำให้สวิตช์แม่เหล็กแบบลูกลอย S_2 ทำงานก็จะไปควบคุมโซลีนอยด์วาล์ว SO_2 ให้เปิดทางเดินน้ำมันที่ลงมาจากถังพักน้ำมัน จึงสามารถควบคุมระดับน้ำมันในถังพักได้ตลอดเวลา แต่ตามลักษณะปกติระดับน้ำมันในถังพักจะอยู่ที่ระดับขีดล่างเสมอ (ประมาณ 0.5 ลิตร) ซึ่งต้องเติมก่อนตั้งแต่แรก เหตุที่ระดับน้ำมันจะอยู่ที่ขีดล่างเสมอก็เพราะว่าปริมาณน้ำมันที่ล้นไหลกลับจะต้องน้อยกว่าปริมาณ



ภาพที่ 4.5 รายละเอียดของถังพักน้ำมันและการติดตั้งตัวตรวจสอบสับปริมาณ

น้ำมันกับโซลีนอยด์วาล์ว ควบคุมระดับน้ำมันในถังพัก

น้ำมันที่ดูดไปใช้เสมอ สำหรับวงจรควบคุมระดับน้ำมันในถังพักน้ำมันดังในภาพที่ 4.6



ภาพที่ 4.6 วงจรควบคุมระดับน้ำมันในถังพักน้ำมันที่ออกแบบเพิ่ม

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

โปรแกรมและไฟร์วอลล์

5.1 บทนำ

โปรแกรมควบคุมการทำงานของเครื่องบันทึกการใช้น้ำมัน ประกอบด้วยโปรแกรมต่างๆ เช่น โปรแกรมรับข้อมูลเริ่มต้นจากเครื่อง โปรแกรมและพิมพ์ค่าผลลัพธ์ โปรแกรมส่งข้อมูล โปรแกรมคำนวณปริมาตรน้ำมัน เป็นต้น โดยมีรายละเอียดดังนี้

5.2 โปรแกรมหลักของ เครื่องบันทึกการใช้น้ำมัน

โปรแกรมนี้จะควบคุมการทำงานทั้งหมดของ เครื่องทั้งรับข้อมูลเริ่มต้น ส่งข้อมูลออกไปภายนอก คำนวณเวลา คำนวณปริมาตรน้ำมัน คำนวณระยะทาง และความเร็วของรถยนต์ โดยเป็นโปรแกรมหลักซึ่งจะ เรียกใช้โปรแกรมย่อยต่างๆ อีกทีโดยมีไฟร์วอลล์การทำงานดังภาพที่

5.1 และรหัสโปรแกรมในหน้าถัดไป

5.3 โปรแกรมรับข้อมูล เริ่มต้นจากเครื่อง โปรแกรมและพิมพ์ค่าผลลัพธ์

โปรแกรมย่อยนี้จะทำการรับข้อมูล เริ่มต้นก่อนทำการบันทึกค่าต่างๆ โดยรับข้อมูลจากเครื่อง โปรแกรมและพิมพ์ค่าผลลัพธ์ ทำงานร่วมกับสวิตช์ INITIAL และสวิตช์ RESET ข้อมูลเริ่มต้นประกอบ วันที่ เดือน ปี เวลาเริ่มต้น และค่าปริมาตร ระยะทางซึ่งสามารถกำหนดได้ ลักษณะไฟร์วอลล์การทำงานดังภาพที่ 5.2 และรหัสโปรแกรมอยู่ในหน้าถัดไป

5.4 โปรแกรมส่งข้อมูลไปยัง เครื่อง โปรแกรมและพิมพ์ค่าผลลัพธ์

โปรแกรมย่อยนี้ จะส่งข้อมูลต่างๆ ที่บันทึกได้ไปยังหน่วยความจำภายนอกในเครื่อง โปรแกรมและพิมพ์ค่าผลลัพธ์ทุกๆ วินาที ลักษณะการทำงานส่งไฟร์วอลล์ในภาพที่ 5.3 และรหัสโปรแกรมอยู่ในหน้าถัดไป

5.5 โปรแกรมย่อยคำนวณระยะทาง โดยนับพัลส์จากวงจรตรวจสอบระยะทาง

โปรแกรมนี้จะคำนวณระยะทางจากจำนวนพัลส์ที่รับเข้ามา และคำนวณเป็นระยะทาง (8.5 พัลส์/ เมตร) พร้อมทั้งคำนวณอัตราความเร็วทุกๆ นาที โดยจะเก็บผลลัพธ์ระยะทางตลอดเวลา และเก็บค่าอัตราความเร็วสูงสุดพร้อมทั้ง เวลาที่ใช้ความเร็วสูงสุดนั้น ลักษณะการทำงาน ดังโปรแกรมในภาพที่ 5.4 และรหัสโปรแกรมอยู่ในหน้าถัดไป

5.6 โปรแกรมย่อยคำนวณปริมาตรน้ำมันโดยการนับพัลส์จากวงจรตรวจสอบการไหลของน้ำมัน

โปรแกรมนี้จะคำนวณปริมาตรน้ำมันที่ใช้ไป โดยการนับจำนวนพัลส์ที่เกิดจากวงจรตรวจสอบการไหลของน้ำมัน (144 พัลส์/0.01 ลิตร) และเก็บค่าปริมาตรน้ำมันไว้ตลอดเวลา ลักษณะการทำงานดัง โปรแกรมในภาพที่ 5.5 และรหัสโปรแกรมอยู่ในหน้าถัดไป

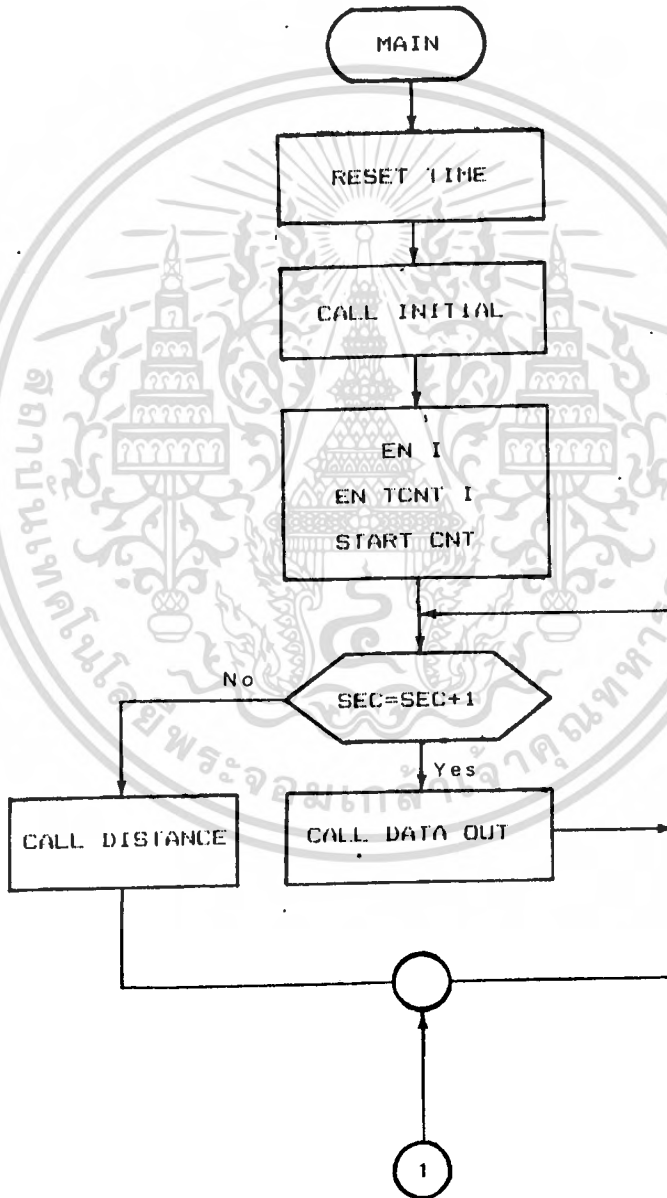
5.7 โปรแกรมคำนวณเวลาอาศัยการอินเตอร์รัพท์จากวงจร เวลามาพิทา

โปรแกรมนี้ใช้คำนวณเวลาซึ่งค่า เวลา เริ่มต้นจะรับมาจากเครื่อง โปรแกรมและพิมพ์ค่าผลลัพธ์ เวลาที่เปลี่ยนแปลงไปนี้จะใช้ในการบันทึกค่าต่างๆ และใช้คำนวณอัตราความเร็วด้วย ลักษณะการทำงานดัง โปรแกรมในภาพที่ 5.6 และรหัสโปรแกรมจะอยู่ในหน้าถัดไป

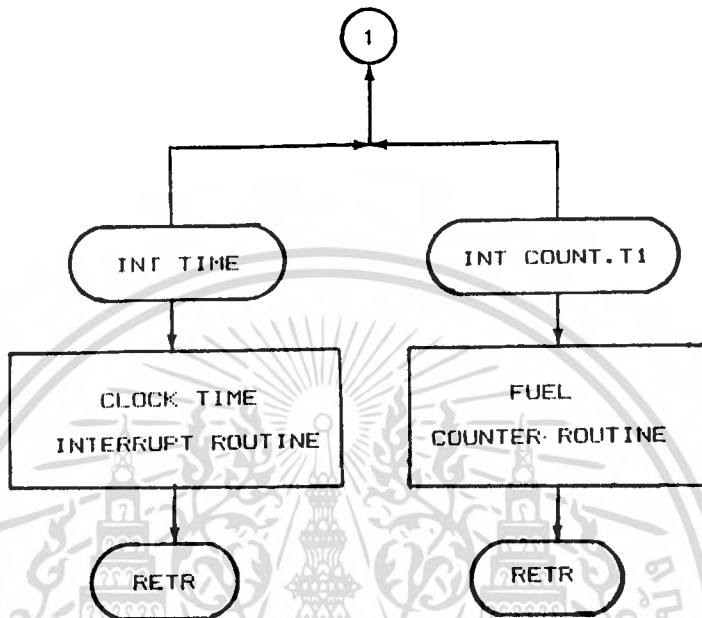
สำหรับรายละเอียดของ โปรแกรมทั้งหมดจะอยู่ในภาคผนวกที่ 1 ซึ่งรวมโปรแกรมต่างๆ ของ เครื่องบันทึกการใช้ น้ำมันฯ

โปรแกรมหลักของ เครื่องบันทึกการใช้น้ำมัน
(MAIN PROGRAM)

โปรแกรมหลักจะทำการตั้งค่า เริ่มต้นต่างๆและตรวจค่าเวลา เพื่อส่งข้อมูลออกไปยังภายนอกทุกๆวินาที โดยมีโฟลว์ชาร์ตการทำงานแสดงภาพที่ 5.1



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



ภาพที่ 5.1 โฟลว์ชาร์ตการทำงานของโปรแกรมหลักของ เครื่องบันทึกการใช้น้ำมัน

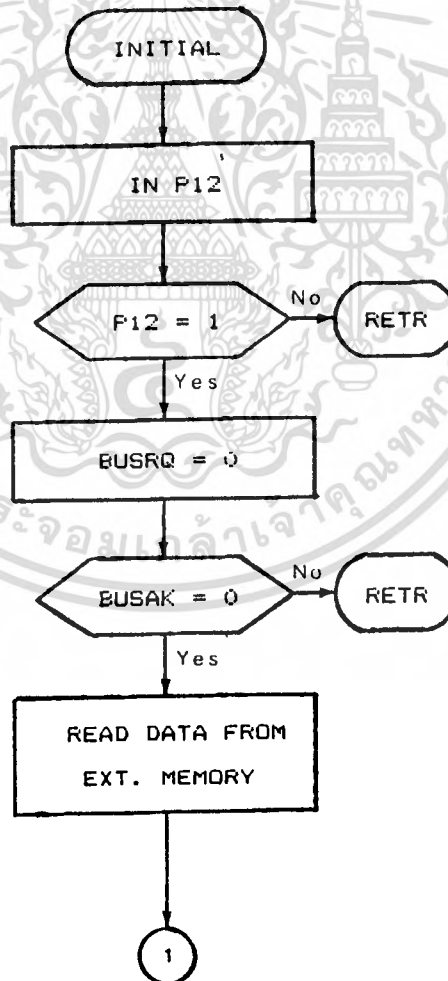
โปรแกรมหลักของเครื่องบันทึกการใช้น้ำมัน (MAIN PROGRAM)

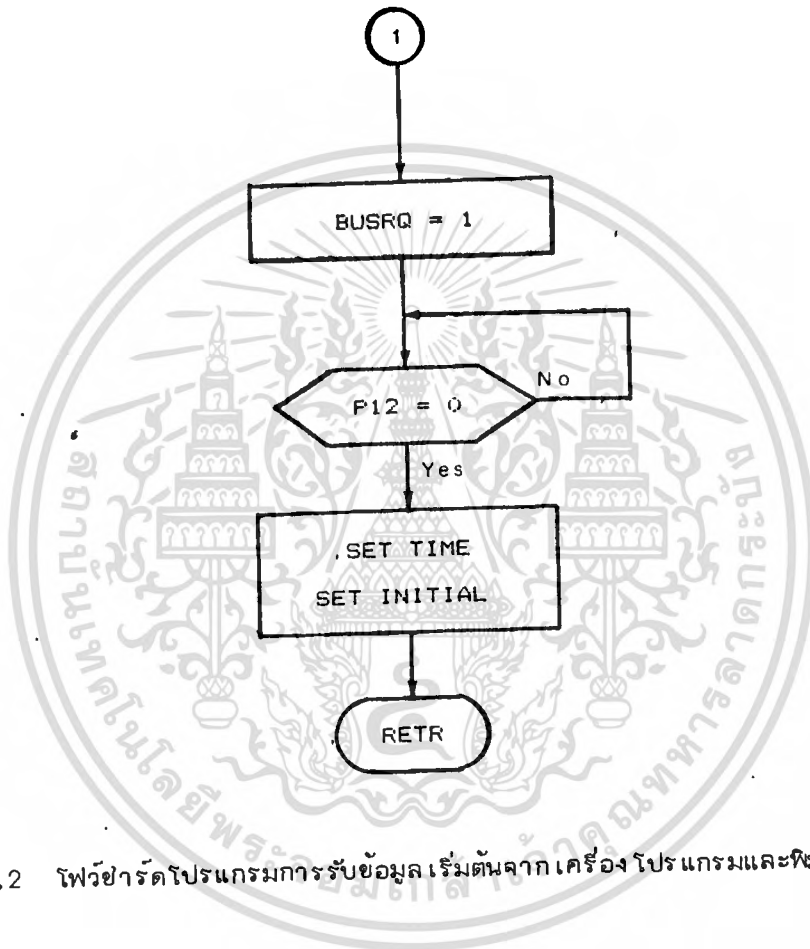
LOC.	OBJ.CODE	SOURCE	STATEMENT	COMMENT
10	23F7		MOV A,F7	ทำการรีเซตชุดฐานเวลา
12	39		OUTL P1,A	
13	1450		CALL INITIAL	ตั้งค่า เริ่มต้นโดยอ่านค่าจากภายนอก
15	05		EN I	
16	25		EN TCNT I	
17	45		STAT CNT	
18	FB	NEW	MOV A,R3	ตรวจสอบค่าเวลาเพิ่ม 1 วินาทีหรือไม่
19	121F		JBO OUT	
1B	2450		CALL DISTANCE	คำนวณระยะทาง
1D	0318		JMP NEW	
1F	8B00	OUT	MOV R3,00	เพิ่มขึ้น 1 วินาที ทำการส่งค่าข้อมูล
21	14A0		CALL DATA OUT	ต่างๆออกไปภายนอก
23	041B		JMP NEW	กลับไปตรวจสอบค่าเวลาวินาทีใหม่

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

โปรแกรมรับข้อมูล เริ่มต้นจาก เครื่องโปรแกรมและมินิคอมพิวเตอร์
(INITIAL SUBROUTINE)

โปรแกรมย่อยนี้จะทำหน้าที่รับข้อมูล เริ่มต้นต่างๆที่ เก็บไว้ในหน่วยความจำที่แอดเดรสตั้งแต่ F0H-F7H หรือ เป็นแอดเดรสที่ 18F0-18F7 ในเครื่องโปรแกรมและมินิคอมพิวเตอร์ เข้ามาไว้ในหน่วยความจำภายในของไอซี 80C35 เพื่อเป็นข้อมูล เริ่มต้นในการบันทึกค่าอื่นๆ โดยโปรแกรมย่อยนี้จะทำงานตามสวิตช์ควบคุม (INITIAL) ถ้าสวิตช์ INITIAL มีค่าเป็น "1" จึงจะทำการรับข้อมูลและจะ เริ่มทำการบันทึกค่าต่างๆในขณะที่สวิตช์ INITIAL เป็น "0" ทั้งนี้ เป็นการเริ่มต้นหยุดเวลาทำงาน ลักษณะการทำงานแสดงตามโพลีชาร์ต ดังภาพที่ 5.2





ภาพที่ 5.2 โพรซีจาร์โปรแกรมการรับข้อมูลเริ่มต้นจากเครื่อง โปรแกรมและพิมพ์ค่าผลลัพธ์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

โปรแกรมรับข้อมูลเริ่มต้นจากเครื่อง โปรแกรมและพิมพ์ค่าผลลัพธ์

LOC.	OBJ.CODE	SOURCE	STATEMENT	COMMENT
50	09	IN	A,P1	ตรวจสอบสวิตช์ INITIAL ว่า ON อยู่หรือไม่
51	37	CPL	A	
52	5255	JB2	CON	ถ้าสวิตช์ INITIAL ON ก็ไปยัง CON
54	93	RETR		ถ้าสวิตช์ INITIAL OFF ก็กลับไปโปรแกรมเดิม
55	99FE	CON ANL	P1,FE	ส่งสัญญาณ BUSRQ ผ่าน P10 ไปยังขั้วต่อ
57	09	IN	A,P1	เพื่อขอตัดต่อหน่วยความจำภายนอก
58	37	CPL	A	
59	325C	JB1	READ	เมื่อได้รับสัญญาณ BUSAK ผ่าน P11 ให้ไปทำ
5B	93	RETR		การอ่านค่าเริ่มต้นจากเครื่องโปรแกรมได้
5C	BA0B	READ MOV	R2,0B	
5E	B9F0	MOV	R1,F0	
60	B83F	MOV	R0,3F	
62	B1	DATA MOVX	A,SR1	
63	A0	MOV	SR0,A	
64	CB	DEC	R0	
65	19	INC	R1	
66	EA62	DJNZ	R2,DATA	
68	8903	ORL	P1,03	ส่งสัญญาณ BUSRQ บอกเลิกการติดต่อ
6A	09	HERE IN	A,P1	
6B	37	CPL	A	
6C	5270	JB2 SET		ตรวจสอบสวิตช์ INITIAL ว่า OFF
6E	046A	JMP	HERE	หรือยัง ถ้า OFF แสดงว่าให้เริ่มทำงานได้
70	B934	SET MOV	R1,34	
72	1B	INC	R0	
73	F0	MOV	A,SR0	
74	A1	MOV	SR1,A	
75	B93F	MOV	R1,3F	
77	BA04	MOV	R2,04	

LOC. OBJ.CODE SOURCE STATEMENT COMMENT

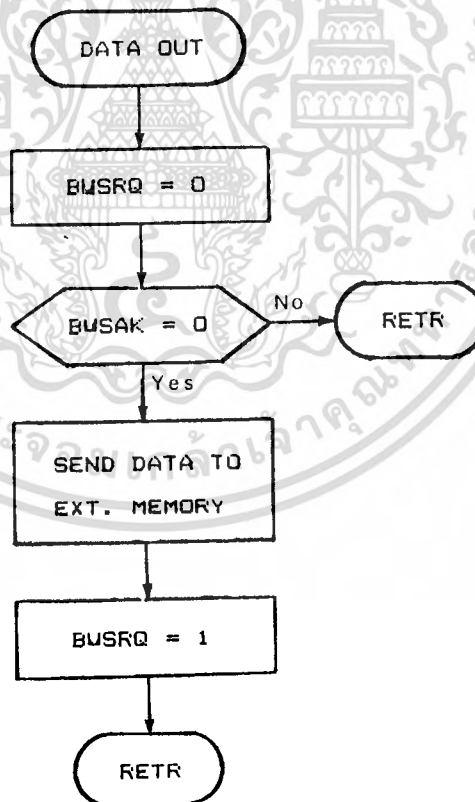
79	F1	UF	MOV A,SR1	
7A	A0		MOV SR0,A	
7B	C8		DEC R0	
7C	C9		DEC R1	
7D	EA79		DJNZ R2,UF	
7F	2300		MOV A,00	
80	AB		MOV R3,A	
81	62		MOV T,A	
82	BE06		MOV R6,06	
84	93		RETR	



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีกัรนำไปใช้

โปรแกรมส่งข้อมูลไปยัง เครื่องโปรแกรมและพิมพ์ค่าผลลัพธ์ (DATA OUT SUBROUTINE)

โปรแกรมย่อยนี้จะทำการส่งข้อมูลต่างๆที่เก็บไว้หน่วยความจำภายในตัวไอซี 80C35 ตั้งแต่แอดเดรสที่ 31H-3FH ไปยังหน่วยความจำภายนอกในเครื่องโปรแกรม และพิมพ์ค่าผลลัพธ์ผ่านทางเข้าต่อสายแบบขนานโดยเก็บไว้ที่แอดเดรส A0H-ABH หรือ เป็นแอดเดรสที่ 18A0-18AE ในเครื่องโปรแกรมและพิมพ์ค่าผลลัพธ์ตามโปรแกรมย่อยนี้จะถูกเรียกใช้โดยโปรแกรมหลักทุกๆวินาที ก่อนทำการส่งข้อมูลโปรแกรมย่อยนี้จะต้องส่งสัญญาณไปควบคุม ซี พี ยู Z-80 ในเครื่องโปรแกรมและพิมพ์ค่าผลลัพธ์เพื่อให้หน่วยตัวและให้ชุดวงจรมีเฟรตทำการต่อนับต่างๆก่อนหลักขณะการทำงานแสดงไปตามโฟว์ชาร์ตดังภาพที่ 5.3



ภาพที่ 5.3 โฟว์ชาร์ตการทำงานของ โปรแกรมส่งข้อมูลไปยัง เครื่องโปรแกรม และพิมพ์ค่าผลลัพธ์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีคำนำไปใช้

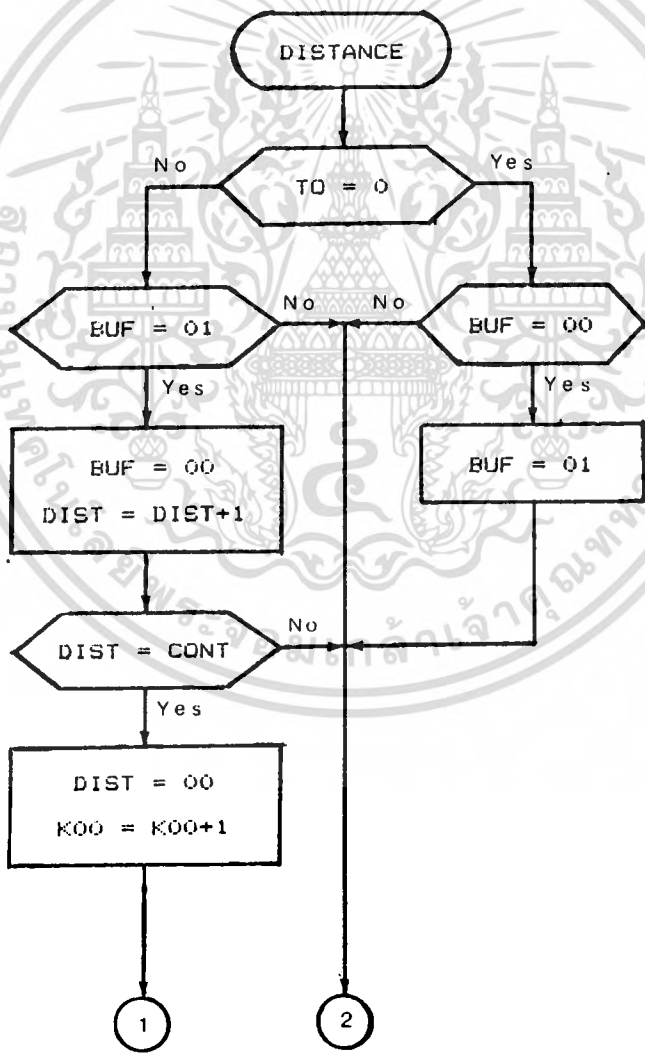
โปรแกรมส่งข้อมูลไปยัง เครื่อง โปรแกรมและพิมพ์ค่าผลลัพธ์

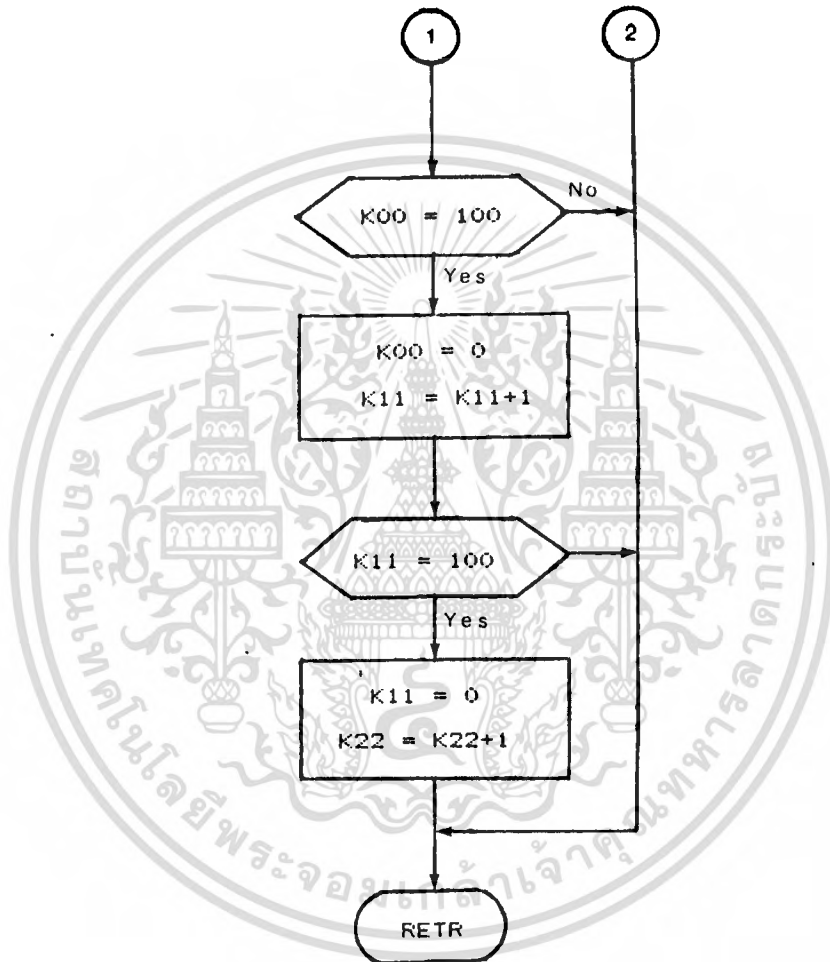
LOC.	OBJ.CODE	SOURCE	STATEMENT	COMMENT
A0	99FE	ANL	P1,FE	ทำให้ออร์ต P 10 เป็น "0" เป็นการ
A2	09	IN	A,P1	ส่ง BUSRD ไปยัง ซี ฟี ยู Z-80
A3	37	CPL	A	และตรวจสอบว่า BUSAK เป็น "0"
A4	32AB	JB1	CON	หรือยังทาง P11
A6	93	RETR		ไม่เป็น "0" กลับไปยังโปรแกรมเดิม
A7	D5	CON	SEL RB1	
A8	BA0C	MOV	R2,0C	ตั้งลูบจำนวนครั้งในการส่งข้อมูล 12 ครั้ง
AA	B9A0	MOV	R1,A0	ตั้งตำแหน่งกับข้อมูลภายนอกที่ A0
AC	BB3F	MOV	R0,3F	ตั้งตำแหน่งข้อมูลที่จะส่งไปที่ 3F
AE	F0	DATA	MOV A,SR0	
AF	91	MOVX	SR1,A	ส่งข้อมูลไปภายนอก
B0	19	INC	R1	
B1	CB	DEC	R0	
B2	EAAF	DJNZ	R2,DATA	ตรวจสอบว่าส่งข้อมูลครบ 12 ครั้งหรือยัง
B4	C5	SEL	RB0	
B5	8903	ORL	P1,03	ส่งสัญญาณ BUSRD = "1"
B7	93	RETR		ส่งข้อมูลเสร็จแล้วกลับไปยังโปรแกรมเดิม

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

โปรแกรมย่อยคำนวณระยะทางโดยการนับพัลส์จากวงจรตรวจนับระยะทาง (DISTANCE COMPUTE SUBROUTINE)

โปรแกรมย่อยนี้จะนับจำนวนพัลส์จากวงจรตรวจนับระยะทางที่เข้ามาทาง ขาตรวจสอบ TO. แล้วคำนวณระยะทาง เป็นกิโล เมตรซึ่งสามารถ เก็บค่าสูงสุดได้ 9999.99 กิโล เมตร ผลลัพธ์นี้จะ เก็บในหน่วยความจำข้อมูลภายในตัวไอซี 80C35 ที่แอด เดรส 31H-33H โดยมีโปรแกรมการทำงานดังภาพที่ 5.4





ภาพที่ 5.4 โฟลว์ชาร์ตการทำงานของโปรแกรมคำนวณระยะทาง โดยนับฟิลล์
จากวงจรถรวัชย์ระยะทาง

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

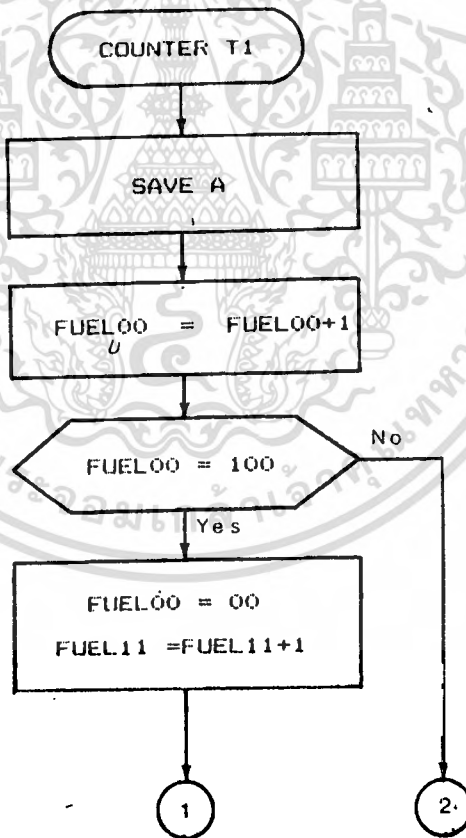
โปรแกรมย่อยคำนวณระยะทาง โดยนับพัลส์จากวงจรตรวจนับระยะทาง

LOC.	OBJ.CODE	SOURCE	STATEMENT	COMMENT
150	3674	JTO	YES	ตรวจสอบสัญญาณอินพุตว่ามีการเปลี่ยนแปลง
152	B82F	MOV	R0,2F	หรือไม่ ถ้าเป็น"0" ตรวจสอบค่า BUF = 01
154	F0	MOV	A,๙R0	หรือไม่ (BUF อยู่ที่แอดเดรส 2FH)
155	1258	JBO	CON.	
157	93	RETR		
158	2300	CON	MOV A,00	BUF = 01 เปลี่ยนค่าเป็น 00 แล้วเพิ่มค่า
15A	A0	MOV	๙R0,A	DIST ขึ้น 1 (DIST อยู่ที่แอดเดรส 30H)
15B	18	INC	R0	
15C	F0	MOV	A,๙R0	
15D	0301	ADD	A,01	
15F	H0	MOV	๙R0,A	
160	033A	ADD	A,3A	ตรวจสอบค่า DIST=CONT หรือไม่
162	C665	JZ	K00	(CONT=จำนวนพัลส์ต่อระยะทาง 0.01
164	93	RETR		กิโลเมตร)
165	A0	K00	MOV ๙R0,A	
166	BA03	MOV	R2,03	ตั้งลูบการทำงานเป็น 3 รอบ เพื่อคำนวณ
168	18	NEW	INC R0	ค่าระยะทาง เป็นจำนวน 0000.00 ครั้งละ
169	F0	MOV	A,๙R0	2 หลัก โดยเก็บเป็นเลขฐานสิบ ที่ตำแหน่ง
16A	0301	ADD	A,01	แอดเดรส 31H ถึง 33H
16C	57	DAA		
16D	A0	MOV	๙R0,A	
16E	C671	JZ	K11	
170	93	RETR		
171	EA	K11	DJNZ R2,NEW	
173	93	RETR		
174	B82F	YES	MOV R0,2F	อินพุตเป็น"1" ตรวจสอบ BUF=00 หรือไม่
176	F0	MOV	A,๙R0	
177	127C	JBO	RET	BUF=01 กลับไปโปรแกรมเดิม
179	2301	MOV	A,01	BUF=00 เปลี่ยนค่าเป็น 01 แล้วกลับไป
17B	A0	MOV	๙R0,A	โปรแกรมเดิม
17C	93	RET	RETR	

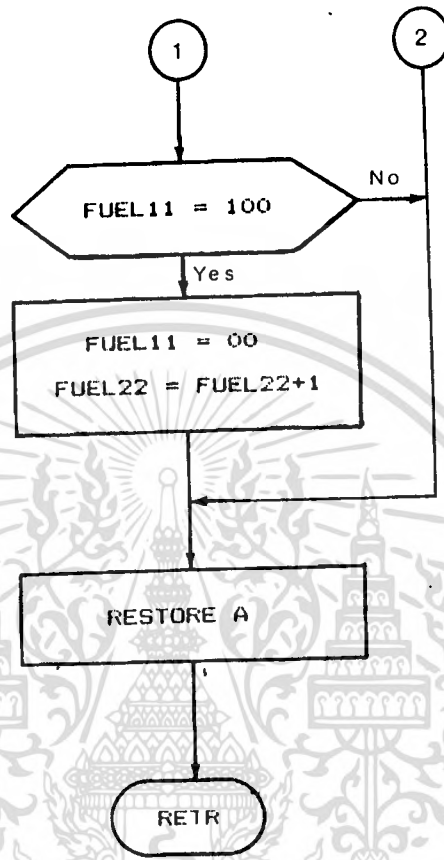
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

**โปรแกรมคำนวณปริมาณน้ำมันโดยการนับพัลส์จากวงจรตรวจนับการไหลของน้ำมัน
(COUNTER SERVICE ROUTINE)**

โปรแกรมย่อยนี้จะคำนวณจำนวนน้ำมันที่เข้าไป โดยทุกครั้งที่เกิดการอินเตอร์รัพท์จากการนับจำนวนพัลส์ ที่เกิดจากวงจรตรวจนับการไหลของน้ำมัน 144 พัลส์ เท่ากับปริมาณน้ำมัน 0.01 ลิตร โดยจะเก็บค่าสะสมเป็นจำนวนเลขฐานสิบสูงสุด 9999.99 ลิตรผลลัพธ์จะเก็บในหน่วยความจำข้อมูลภายในตัวไอซี 80C35 ที่แอดเดรส 39H-3BH โดยมีโปรแกรมการทำงานดังภาพที่ 5.5



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



ภาพที่ 5.5 โฟลว์ชาร์ตการทำงานของโปรแกรมย่อยคำนวณปริมาณน้ำมัน

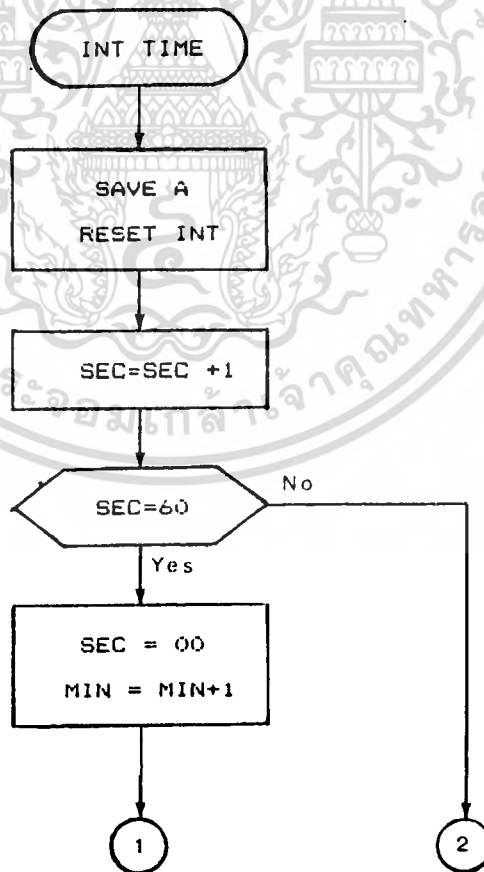
โปรแกรมย่อยคำนวณปริมาณน้ำมัน

LOC.	OBJ.CODE	SOURCE	STATEMENT	COMMENT
C0	AF		MOV R7,A	เก็บข้อมูลแอดคิวมูลเตอร์ไว้ที่รีจิสเตอร์ R7
C1	EEC6		DJNZ R6,T1	R6 เป็นตัวกำหนดจำนวนครั้งการอินเตอร์รัพท์
C3	BE0B		MOV R6,0B	เพื่อกำหนดค่า 144 พัลส์ เท่ากับปริมาณน้ำมัน
C5	93		RETR	0.01 ลิตร (อินเตอร์รัพท์ T1 แต่ละครั้ง เท่า
C6	BB39	T1	MOV R0,39	กับ 256 พัลส์ = $256 * 2 / 14 = 146$ พัลส์)
C8	F0		MOV A,5R0	
C9	0302		ADD A,02	
CB	57		DAA	ปรับค่าตัวเลข FUELOO เป็นเลขฐานสิบ
CC	A0		MOV 5R0,A	เก็บค่าน้ำมัน FUELOO ไว้ที่ 39 H
CD	C6D1		JZ NEW	ถ้า FUELOO = 1.00 ลิตร ข้ามไปที่ NEW
CF	04DF		JMP RET	ถ้า FUELOO ≠ 1.00 ลิตร กลับไปยังโปรแกรมหลัก
D1	BA02	NEW	MOV R2,02	ตั้งเลขการทำงานเป็น 2 รอบ
D3	1B	CON	INC R0	ตั้งพอยท์เตอร์ที่แอดเดรส FUEL11
D4	F0		MOV A,5R0	
D5	0301		ADD A,01	เพิ่มค่า FUEL11 ขึ้น 1 ลิตร
D7	57		DAA	ปรับค่า FUEL11 เป็นเลขฐานสิบ
D8	A0		MOV 5R0,A	เก็บค่าน้ำมัน FUEL11 ไว้ที่แอดเดรส 3AH
D9	C6DD		JZ FUEL22	ถ้า FUEL11 = 100 ลิตรข้ามไปที่
DB	04DF		JMP RET	FUEL22 ถ้า FUEL11 ≠ 100 ลิตรกลับไป
DD	EAD3	FUEL22	DJNZ R2,CON	โปรแกรมหลัก
DF	FF	RET	MOV A,R7	โหลดข้อมูลแอดคิวมูลเตอร์คืนจาก R7
E0	93		RETR	กลับโปรแกรมหลัก

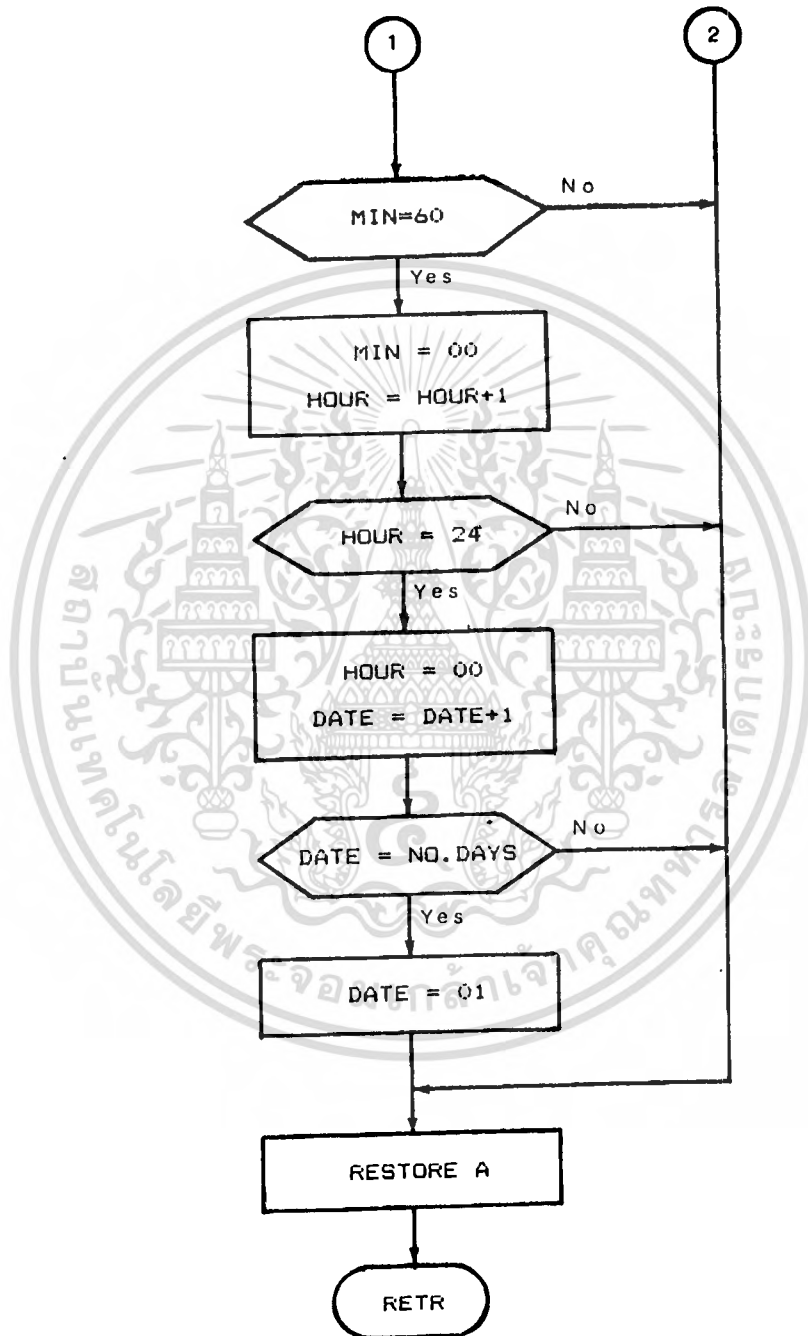
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

**โปรแกรมคำนวณเวลาอาศัยการอินเตอร์รัปต์จากวงจรเวลานาฬิกา
(CLOCK TIME INTERRUPT SERVICE ROUTINE)**

โปรแกรมย่อยจะนับจำนวนเวลาสำหรับนาฬิกา โดยทุกครั้งที่เกิดอินเตอร์รัปต์จากวงจรหารความถี่จะเพิ่มค่าเวลาขึ้น 1 วินาที และคำนวณเวลาเป็นนาที ชั่วโมง และวันที่แล้ว เก็บผลลัพธ์ไว้ในหน่วยความจำข้อมูลภายในตัวไอพี 80C35 แอดเดรสที่ 35H-38H สำหรับการคำนวณวันที่จะมีเลขจำนวนวันของเดือนนั้นๆไปตรวจสอบวันที่ว่าครบ 1 เดือนหรือยังโดย เลขจำนวนวันของเดือนจะเก็บไว้ในแอดเดรส 34H เมื่อเกิดอินเตอร์รัปต์ จะต้องรีเซ็ตการอินเตอร์รัปต์ของวงจรเวลาก่อน โดยผ่านพอร์ต P13 ซึ่งมีลักษณะไฟฟ้าขั้วการดำเนินงานดังกล่าวที่ 5.6



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



ภาพที่ 5.6 .โปรแกรมการทำงานของโปรแกรมย่อยคำนวณเวลา นาฬิกา

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

โปรแกรมคำนวณเวลาอาศัยการอินเตอร์รัพจากวงจรเวลานาฬิกา

LOC.	OBJ.CODE	SOURCE STATEMENT	COMMENT
100	AF	INT MOV R7,A	เก็บข้อมูลแอดทิวมูล เลขเตอร์ไว้ให้รีจิสเตอร์ R7
101	B907	ORL P1,08	ทำการรีเซตสัญญาณอินเตอร์รัพท์ โดยส่งสัญญาณรีเซตไปที่พอร์ท P13
103	00	NOF	
104	99F7	ANL P1,F7	
106	BA02	MOV R2,02	ตั้งลูปการทำงานเป็น 2 รอบ
108	BB35	MOV R0,35	ตั้งพอยท์เตอร์ที่แอดเดรสเก็บค่าวินาที
10A	F0	MIN MOV A,SR0	โหลดค่าวินาทีไว้ในแอดทิวมูล เลขเตอร์
10B	0301	ADD A,01	เพิ่มค่าวินาที 1 วินาที
10D	57	DAA	
10E	A0	MOV SR0,A	
10F	039F	ADD A,9F	ตรวจสอบค่าวินาทีเท่ากับ 60 หรือไม่
111	37	CPL A	ถ้าใช่ ก็เก็บค่าวินาทีเป็น 00 และเพิ่มนาที
112	C616	JZ CONT	1 นาทีถ้าไม่ใช่ก็กลับไปยังโปรแกรมหลัก
114	243C	JMP MAIN	
116	A0	CONT MOV SR0,A	
117	18	INC R0	พอยท์เตอร์ที่แอดเดรสเก็บค่าวินาที
118	EA0A	DJNZ R2,MIN	เริ่มลูปการทำงานซ้ำที่ตำแหน่ง MIN ใหม
11A	F0	MOV A,SR0	ถ้าค่าของลูปยังไม่เป็น 00
11B	0301	ADD A,01	
11D	57	DAA	
11E	A0	MOV SR0,A	
11F	03DB	ADD A,DB	ตรวจสอบค่าชั่วโมงเท่ากับ 24 หรือไม่
121	37	CPL A	ถ้าใช่ เก็บค่าชั่วโมงเป็น 00 และเพิ่มค่า
122	C626	JZ END	วันที่ขึ้น 1 วัน ถ้าไม่ใช่กลับไปยังโปรแกรมหลัก

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

LOC.	OBJ.CODE	SOURCE STATEMENT	COMMENT
124	243C	JMP MAIN	
126	A0	END MOV \$R0,A	
127	18	INC R0	พอยท์เตอร์ชี้ที่แอดเดรสเก็บค่าวันที่
128	F0	MOV A,\$R0	
129	0301	ADD A,01	
12B	57	DAA	
12C	A0	MOV \$R0,A	
12D	B934	MOV R1,34	ตั้งพอยท์เตอร์ R1 ที่แอดเดรสเก็บจำนวนวัน
12F	F1	MOV A,\$R1	ของเดือน
130	0301	ADD A,01	
132	57	DAA	
133	37	CPL A	ตรวจสอบวันที่ว่าเกินจำนวนวันของเดือน
134	60	ADD A,\$R0	หรือไม่ ถ้าเกินก็เก็บวันที่เป็น 01 ถ้าไม่เกิน
135	37	CPL A	ก็กลับไปยังโปรแกรมหลัก
136	C63A	JZ DATE	
138	243C	JMP MAIN	
13A	B001	DATE MOV \$R0,01	
13C	BB01	MAIN MOV R3,01	
13E	FF	MOV A,R7	โหลดข้อมูลแอดเดทิวม เลเตอร์ที่มาจาก R7 กลับ
13F	93	RETR	ไปยังโปรแกรมหลักที่ๆ เกิดอินเตอร์รัพท์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

บทที่ 6

วิจารณ์และสรุป

วิทยานิพนธ์ฉบับนี้จะ เน้นการออกแบบสร้างและทดสอบ เครื่องตรวจลอบการปฏิบัติงาน ของยานยนต์ และได้นำเครื่องมือที่ออกแบบนี้ทดสอบกับ เครื่องยนต์แบบดีเซลในรถโดยสารของ องค์การขนส่งมวลชนกรุงเทพฯ (ขสมก.) เป็นเวลาประมาณ 30 วัน ปรากฏผลดังนี้

1. สามารถตรวจสอบปริมาณน้ำมันที่ใช้ไปโดยเครื่องยนต์ได้ผิดพลาดไม่เกิน 1 เปอร์เซ็นต์
2. สามารถบันทึกระยะทางและอัตราความเร็วสูงสุดไว้เพื่อใช้ควบคุมการขับรถ ด้วยความเร็ว เกินกำหนด
3. มีชุดเวลามาตรฐานและวันที่ ซึ่งค่าเวลาผิดพลาดไม่เกิน 0.1 เปอร์เซ็นต์
4. สามารถบันทึกข้อมูลได้ตลอดเวลาโดยไม่สูญหาย
5. สามารถอ่านข้อมูลและพิมพ์ข้อมูลได้

นับว่าได้บรรลุเป้าหมายที่ตั้งไว้ ซึ่ง เครื่องมือนี้จะ เป็นประโยชน์ในการตรวจสอบ ควบคุมการใช้น้ำมันของรถทุกๆ คัน โดยเฉพาะรถโดยสารของ ขสมก. เครื่องที่ออกแบบนี้ สามารถทำเป็นชุดรวมและใช้สำหรับตรวจสอบสภาพการใช้น้ำมันเชื้อเพลิงของรถยนต์ ว่ารถยนต์ คันนั้นขับด้วยความเร็วอัตรา เท่าไร สิ่งทำให้ประหยัดเชื้อเพลิงมากที่สุด

ในการออกแบบนี้จะใช้อุปกรณ์แบบไมโครคอมพิวเตอร์ชิปเดี่ยว ซึ่งสามารถหาซื้อ ได้ง่ายและสะดวกต่อการออกแบบ เป็นเครื่องมือวัด คำนวณและบันทึกข้อมูล สำหรับชุดบันทึก ข้อมูล ซึ่งเป็นส่วนแรกที่ต้องใช้งบประมาณในการสร้างและวิจัย เครื่องต้นแบบประมาณ 5,000 บาท และจะต้องใช้ร่วมกับเครื่องอ่านข้อมูลและพิมพ์ข้อมูล แต่มีข้อเสียในการติดตั้งชุดตรวจลอบ ปริมาณน้ำมันจะต้องตัดแปลงระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันโดยเพิ่มถังพิกน้ำมันอีก 1 ใบ สำหรับ เครื่องยนต์แบบกาซโซลนั้นไม่ต้องตัดแปลง เพิ่มถังพิกน้ำมันก็ใช้ได้เลย ดังนั้นควรสร้าง เครื่อง

ตรวจสอบสภาพการใช้น้ำมันของ เครื่องยนต์ในรถยนต์ก๊าซโซลีนโดยใช้หลักการเดิมทั้งหมด เพียง
แต่รวมชุดแสดงผลข้อมูลซึ่ง เป็นตัว เลขไว้ด้วย และไม่จำเป็นต้องใช้เครื่องพิมพ์ ซึ่งจะทำให้ลด
งบประมาณในการสร้างลงได้มาก ซึ่ง เครื่องนี้คงเหมาะสมกับผู้ขับรถยนต์ทั่วๆ ไปมาก เพราะ
สามารถใช้ตรวจสอบการ เติมน้ำมันของสถานบริการน้ำมัน อัตราความเร็วที่ทำให้ประหยัดน้ำมัน
และยังใช้คำนวณหรือบันทึกข้อมูลที่ต้องการได้ ซึ่งความสามารถต่างๆ ของเครื่องจะขึ้นอยู่กับการ
เขียนโปรแกรมควบคุมการทำงาน



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ผลการทดลอง เครื่องบันทึกการใช้น้ำมัน

วัน เดือน ปี	เดินทางระหว่าง	ปริมาณน้ำมัน (ลิตร)		ค่าผิดพลาด
		ค่าอ่านได้	ค่าที่ใช้จริง	%
11 ต.ค. 26	ทางแยกถนนทพฐ - ปทุมธานี	6.84	7	-2.28
	ปทุมธานี - สล.พ.	8.76	8.6	1.86
12 ต.ค. 26	ทดลองอยู่กับที่	8.6	8.4	2.38
13 ต.ค. 26	ทดลองอยู่กับที่	8.76	8.5	3.05
14 ต.ค. 26	นนทบุรี - ลาดกระบัง	15.19	15	1.26
	ลาดกระบัง - สล.พ.	15.66	15.3	2.35
17 ต.ค. 26	นนทบุรี - ลาดกระบัง	15.5	15.3	1.30
	ลาดกระบัง - สล.พ.	16.5	16	3.12
18 ต.ค. 26	นนทบุรี - ลาดกระบัง	16.5	16.3	1.3
	ลาดกระบัง - สล.พ.	17.2	17	1.17
21 ต.ค. 26	นนทบุรี - ลาดกระบัง	16	15.8	1.26
	ลาดกระบัง - สล.พ.	17	16.7	1.79
25 ต.ค. 26	ทดลองอยู่กับที่	5.12	5	2.4
26 ต.ค. 26	ทดลองอยู่กับที่	5.08	5	1.6
28 ต.ค. 26	ทดลองอยู่กับที่	5.07	5	1.4
3 พ.ย. 26	ทดลองอยู่กับที่	5.5	5	1
4 พ.ย. 26	ทดลองอยู่กับที่	5.4	5	0.8
5 พ.ย. 26	ทดลองอยู่กับที่	10.06	10	0.6
21 พ.ย. 26	ทดลองอยู่กับที่	17.2	17	0.7

ผลการทดลอง เครื่องบันทึกการใช้น้ำมัน

วัน เดือน ปี	เดินทางระหว่าง	ปริมาณน้ำมัน (ลิตร)		ค่าผิดพลาด
		ค่าอ่านได้	ค่าที่ใช้จริง	%
23 พ.ย. 26	ทดลองอยู่กับที่	5.02	5	0.4
24 พ.ย. 26	ทดลองอยู่กับที่	5.02	5	0.4
25 พ.ย. 26	ทดลองอยู่กับที่	5.03	5	0.6
1 ธ.ค. 26	แคลาย-ลาดกระบัง	18.96	19.2	-1.25
	ลาดกระบัง-ชลบุรี	22.2	23.3	-4.72
	ชลบุรี-นนทบุรี	26.9	27.4	-1.82
2 ธ.ค. 26	ไปกลับ นนทบุรี-ลาดกระบัง	32.86	33.3	-1.32
6 ธ.ค. 26	ไปกลับ นนทบุรี-ลาดกระบัง	38.08	37.6	1.27
7 ธ.ค. 26	ไปกลับ นนทบุรี-ลาดกระบัง	32.92	32.7	0.67
8 ธ.ค. 26	ไปกลับ นนทบุรี-ลาดกระบัง	34.82	34.6	0.64
9 ธ.ค. 26	ไปกลับ นนทบุรี-ลาดกระบัง	34.48	34.25	0.67

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไปว่ากรณินี้โดยทั้งสิ้น ลึกทั้งห้าบริให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างถึงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

เอกสารอ้างอิง

- [1] MCS-48 Microcomputer User's Manual. California : Intel Corporation, 1979.
- [2] R.W. Miller, Folw Measurement Engineering Handbook. New York : McGraw-Hill, 1983.
- [3] Optoelectronics Manuál. NewYork : General Electric Company, 1982.
- [4] CMOS Databook. California : National Semiconductor Corporation,
- [5] Mercedes-Benz Werkstatt-Handbuch. Germany : Stuttgart-Unterturkheim, 1966.
- [6] P. MacFarlane, "Car Computer," Practical Electronics, pp. 30-35, Dec. 1981 and pp. 58-61, Jan. 1982.
- [7] Lionel Taylor, "MPG Meter," Practical Electronics, pp. 26-30, Jun. 1982.
- [8] John Clarke, "Car computer," Electronics Australia, pp. 56-58 Jul, 1982. and pp. 40-53, Aug. 1982.
- [9] สมบัติ พิฆาทรัพย์ "คุณสมบัติน้ำมัน" โรงผลิตกำลัง หน้า 30-34
- [10] บ.บ้านหม้อ "มาสร้างชุดพัฒนาระบบ 8048 (8035) จากไมโครคอมพิวเตอร์แผ่นพิมพ์เดี่ยว" เข็มคอนดัคเตอร์ ฮีเลคทรอนิกส์, ฉบับกุมภาพันธ์-มีนาคม 2525 หน้า 70-77
- [11] ฝรั่งค์ อัจฉฤทธิ์ สุจินต์ วัฒนพิทักษ์พงศ์ รศ.ดร.สิทธิชัย โภไคยอุดม "เครื่องบันทึกการใช้น้ำมันของรถยนต์ดีเซล โดยใช้ไมโครคอมพิวเตอร์" วิศวกรรมสาร, ฉบับ เมษายน 2527 หน้า 75-83



ชนิดคำสั่ง	ชนิด	โอเปอร์เรนด์	จำนวนไบต์	สถานะแฟลก		ความหมาย
				C	AC	
คำสั่ง อ้างอิง หน่วย ความจำ	MOV	A, @ R	1			(A) ← (R) โหลดข้อมูลในหน่วยความจำส่วนข้อมูลที่แอดเดรสด้วย R ₀ หรือ R ₁ มายังแอดคิวมูเลเตอร์
	MOV	@ R, A				(R) ← (A) เก็บข้อมูลจากแอดคิวมูเลเตอร์ไปยังหน่วยความจำข้อมูลที่อ้างอิงด้วยแอดเดรสที่มาจาก R ₀ หรือ R ₁
	MOVP	A, @ A				(A) ← ((PCH) (A)) โหลดข้อมูลจากหน่วยความจำโปรแกรมที่แอดเดรสด้วยข้อมูลในแอดคิวมูเลเตอร์กับ bit ของ R
	MOVP	A, @ A				(A) ← ((3) (A)) โหลดข้อมูลจากหน่วยความจำโปรแกรมที่แอดเดรสด้วย 0011 xxxxxxxx เมื่อ xxxxxxxx เป็นข้อมูลในแอดคิวมูเลเตอร์
	MOVX	A, @ R	1			(A) ← ((R)) โหลดข้อมูลจากภายนอกหน่วยความจำข้อมูลภายนอกที่แอดเดรสด้วย R ₀ , R ₁ เข้ามาไปยังแอดคิวมูเลเตอร์
	MOVX	@ R, A	1			((R) ← (A)) เก็บข้อมูลจากแอดคิวมูเลเตอร์ไปยังหน่วยความจำข้อมูลภายนอกที่แอดเดรสด้วย R ₀ , R ₁
	XCH	A, @ R	1			(A) ← ((R)) แลกเปลี่ยนข้อมูลระหว่างแอดคิวมูเลเตอร์กับข้อมูลในหน่วยความจำข้อมูลภายใน CPU ที่แอดเดรสด้วย R ₀ , R ₁
	XCHD	A, @ R	1			(A03) ← ((R) 03)) แลกเปลี่ยนข้อมูลในแอดคิวมูเลเตอร์ bit 0-3 กับ bit 0-3 ของหน่วยความจำข้อมูลภายในที่แอดเดรส โดย R ₀ หรือ R ₁

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ชนิดคำสั่ง	ชนิด	โอเพอเรชั่น	จำนวนไบต์	สถานะแฟลก		ความหมาย
				C	AC	
อินพุท เอาต์พุท	ANL	PORT, DATA	2			(PORT) + (PORT) DATA ทำการ AND ข้อมูลแบบบิตเดียวกับข้อมูลพอร์ท P1,P2 และบิต
	ANLD		1			(EP) + (A03) (EP) AND ข้อมูลพอร์ทส่วนขยาย P4,P5,P6 หรือ P7 กับแอดเดรสเลเตอร์ 0-3
	IN	A,PN	1			(A) + (PN) อินพุทข้อมูลจากพอร์ท P1 หรือ P2 มาไปยังแอดเดรสเลเตอร์
	IN	A,DBB				(A) + (BUS) อินพุทจาก BUS เข้ามาไปยังแอดเดรสเลเตอร์ จากส่วนข้อมูลในบัสเฟิร์สส่วนบัส
	INS	A,BUS				(A) + (BUS) อินพุทจาก BUS เข้ามาไปยังแอดเดรสเลเตอร์ ด้วยค่าโคโรป
	MOVD	S,EP	1			(A03) + (EP) อินพุทข้อมูลจากพอร์ทที่ขยาย P4,P5,P6 หรือ P7 มาไปยังแอดเดรสเลเตอร์ 0-3
	MOVD	EP,A	1			(EP) + (A03) เอาต์พุทแอดเดรสเลเตอร์ 0-3 ออกไปยังพอร์ทส่วนขยาย p4,P5,P6 หรือ P7
	ORL	PORT, DATA	2			(PORT) + (PORT) DATA เป็นการ OR ข้อมูลบิตเดียวกับข้อมูลพอร์ท P2,P3 และบิต
	ORLD	EP,A				(EP) + (A03) (EP) OR แอดเดรสเลเตอร์ 0-3 กับพอร์ทส่วนขยาย P4,P5,P6 หรือ P7
	OUT	DBB,A				(BUS) + (A) เอาต์พุทจากแอดเดรสเลเตอร์ไปยังพอร์ทข้อมูล
	OUTL	PORT;A				(PORT) + (A) เอาต์พุทแอดเดรสเลเตอร์ไปยังพอร์ท P1,P2

ชนิดคำสั่ง	ชนิด	โอเพอร์แอนด์	จำนวนไบท์	สถานะแฟล็ก		ความหมาย
				C	AC	
กลุ่มคำสั่งที่ถึงหน่วยความจำโดยใช้ข้อมูลในหน่วยความจำเป็นโอเพอร์แอนด์	ADD		1	X	X	$(A) + (A) (K)$ บวกข้อมูลในซีพียูที่แอดเดรสด้วย R_0 หรือ R_1 กับแอดคิวมูเลเตอร์
	ADDC		1	X	X	$(A) + (A) + (R) + (C)$ เหมือน ADD แต่บวกกิททดด้วย
	NAL		1			$(A) + (A) A((R))$ AND กับหน่วยความจำที่แอดเดรสที่หน่วยความจำข้อมูลด้วย R_0, R_1
	ORL		1			$(A) + (A) ((R))$ เหมือน ANL แต่เป็น OR
	INC		1			$((R)) + ((R)) - 1$ เพิ่มค่าหน่วยความจำข้อมูลภายในอีกหนึ่งด้วยแอดเดรสด้วยซีพียู R_0, R_1
	XRL		1			$(A) + (A) ((R))$ เหมือน AND แต่เป็น EX-OR
	โอนมีเดีย	MOV		2		
MOV			2			$((R)) + DATA$ โหลดข้อมูลไปยังหน่วยความจำภายในข้อมูลในซีพียูที่แอดเดรสด้วย R_0 หรือ R_1
กระโดด	JMP	ADDR	2			$(PCIO) + ADDR$ กระโดดไปยัง ADDR ภายในบล็อกเดียวกัน
	JMPP	@ A	1			$(PC) + (PCH) (A), (PCL) + (PCH) (A)$ โหลดข้อมูลจากหน่วยความจำไปยังโปรแกรมเคาน์เตอร์ 8 บิตต่างโดยแอดเดรสโดยแอดคิวมูเลเตอร์กับ 4 บิตของโปรแกรมเคาน์เตอร์
	SEL	MBO	1			ทำให้ทบบสุดท้ายของ PC = 0
	SEL	MBI	1			ทำให้ทบบสุดท้ายของ PC = 1

ชนิดคำสั่ง	ฉโนมคค	โอเปอร์เรนด์	จำนวนไบต์	สถานะแฟลก		ความหมาย
				C	AC	
EN		1	1			อนาเปิดอินเตอร์รัพท์
ENTO		CLK	1			A + T อ่านจากรีจิสเตอร์วงจรถัด เวลามายัง แอดคิวมูลเตอร์
MOV		T, A	1			T ← A โหลดค่าจากแอดคิวมูลเตอร์ไปยัง วงจรถัด เวลา
STOP		A, PSW	1			หยุดการวงจรถัด เวลา
START		CNT	1			เริ่มให้วงจรถัดทำงาน
STRT		T	1			เริ่มวงจรถัด เวลาใหม่
CLR		S	1	0		เคลียร์ PSW
CPL		S	1	X		คอมพลิเมนต์
MOV		A, PSW	1	X		เคลื่อนย้ายข้อมูล PSW มายังแอดคิว มูลเตอร์
MOV		PSW, A	1	X		เคลื่อนย้ายข้อมูลจากแอดคิวมูลเตอร์ มายัง PSW
NOP			1			ลดเวลาไปหนึ่งไซเคิลคำสั่ง

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

LOC. OBJ.CODE SOURCE STATEMENT

10	23F7	MOV A,F7	75	B93F	MOV R1,3F
12	39	OUTL P1,A	77	BA04	MOV R2,04
13	1450	CALL INITIAL	79	F1	UP MOV A,5R1
15	05	EN I	7A	A0	MOV 1R0,A
16	25	EN TCNT 1	7B	C8	DEC R0
17	45	STAT CNT	7C	C9	DEC R1
18	FB	NEW MOV A,R3	7D	EA79	DJNZ R2,UP
19	121F	JB0 OUT	7F	2300	MOV A,00
1B	2450	CALL DISTANCE	80	AB	MOV R3,A
1D	031B	JMP NEW	81	62	MOV T,A
1F	B800	OUT MOV R3,00	82	BE06	MOV R6,06
21	14A0	CALL DATA OUT	84	93	RETR
23	041B	JMP NEW	LOC.	OBJ.CODE	SOURCE STATEMENT
30	09	IN A,P1	A0	99FE	ANL P1,FE
51	37	CPL A	A2	09	IN A,P1
52	5255	JB2 CON	A3	37	CPL A
54	93	RETR	A4	32AB	JB1 CON
55	99FE	CON ANL P1,FE	A6	93	RETR
57	09	IN A,P1	A7	D5	CON SEL R81
58	37	CPL A	A8	BA0C	MOV R2,0C
59	325C	JB1 REWD	AA	B9A0	MOV R1,AD
5B	93	RETR	AC	B83F	MOV R0,3F
5C	BA0B	READ MOV R2,0B	AE	F0	DATA MOV A,5R0
5E	B9F0	MOV R1,F0	AF	91	MOVX 5R1,A
60	B83F	MOV R0,3F	B0	19	INC R1
62	81	DATA MOVX A,5R1	B1	C8	DEC R0
63	A0	MOV 5R0,A	B2	EAAF	DJNZ R2,DATA
64	C8	DEC R0	B4	C5	SEL R80
65	19	INC R1	B5	B903	ORL P1,03
66	EA62	DJNZ R2,DATA	B7	93	RETR
68	B903	ORL P1,03			
6A	09	HERE IN A,P1			
6B	37	CPL A			
6C	5270	JB2 SET			
6E	046A	JMP HERE			
70	B934	SET MOV R1,34			
72	1B	INC R0			
73	F0	MOV A,5R0			
74	A1	MOV 5R1,A			

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

LOC. OBJ.CODE SOURCE STATEMENT

C0	AF		MOV R7,A	112	C616	JZ	CONT
C1	EEC6		DJNZ R6,T1	114	243C	JMP	MAIN
C3	BE0B		MOV R6,0B	116	A0	CONT	MOV \$R0,A
C5	93		RETR	117	1B	INC	R0
C6	BB39	11	MOV R0,39	118	EA0A	DJNZ	R2,MIN
CB	F0		MOV A,\$R0	11A	F0	MOV	A,\$R0
C9	0302		ADD A,02	11B	0301	ADD	A,01
CB	57		DAA	11D	57	DAA	
CC	A0		MOV \$R0,A	11E	A0	MOV	\$R0,A
CD	C6D1		JZ NEW	11F	0CDB	ADD	A,DB
CF	04DF		JMP RET	121	57	CPL	A
D1	BA02	NEW	MOV R2,02	122	C626	JZ	END
D3	1B	CUN	INC R0	124	243C	JMP	MAIN
D4	F0		MOV A,\$R0	126	A0	END	MOV \$R0,A
D5	0301		ADD A,01	127	1B	INC	R0
D7	57		DAA	128	F0	MOV	A,\$R0
D8	A0		MOV \$R0,A	129	0301	ADD	A,01
D9	C6DD		JZ FUEL22	12B	57	DAA	
DB	04DF		JMP RET	12C	A0	MOV	\$R0,A
DD	EAD3	FUEL22	DJNZ R2,CUN	12D	B924	MOV	R1,34
DF	FF	RE1	MOV A,R7	12F	F1	MOV	A,\$R1
EU	93		RETR	130	0301	ADD	A,01
				132	57	DAA	
LOC.	OBJ.CODE	SOURCE	STATEMENT	133	37	CPL	A
				134	60	ADD	A,\$R0
100	AF	INT	MOV R7,A	135	37	CPL	A
101	B907		ORL P1,0B	136	C65A	JZ	DATE
103	00		NOP	138	243C	JMP	MAIN
104	99F7		ANL F1,F7	13A	B001	DATE	MOV \$R0,01
106	BA02		MOV R2,02	13C	BB01	MAIN	MOV R3,01
108	BB35		MOV R0,35	13E	FF	MOV	A,R7
10A	F0	MIN	MOV A,\$R0	13F	93	RETR	
10B	0301		ADD A,01				
10D	57		DAA				
10E	A0		MOV \$R0,A				
10F	039F		ADD A,9F				
111	37		CPL A				

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

LOC.	OBJ.CODE	SOURCE	STATEMENT
150	3474	JTD	YES
152	882F	MOV	R0,2F
154	F0	MOV	A,\$R0
155	1258	JBD	CON
157	93	RETR	
158	2500	CON	MOV A,00
15A	A0	MOV	\$R0,A
15B	18	INC	R0
15C	F0	MOV	A,\$R0
15D	0301	ADD	A,01
15F	H0	MOV	\$R0,A
160	033A	ADD	A,3A
162	C665	JZ	R00
164	93	RETR	
165	A0	R00	MOV \$R0,A
166	8A03	MOV	R2,03
168	18	NEW	INC R0
169	F0	MOV	A,\$R0
16A	0301	ADD	A,01
16C	57	DAA	
16D	A0	MOV	\$R0,A
16E	C671	JZ	R11
170	93	RETR	
171	EA	R11	DJNZ R2,NEW
173	93	RETR	
174	882F	YES	MOV R0,2F
176	F0	MOV	A,\$R0
177	127C	JBD	RET
179	2301	MOV	A,01
17B	A0	MOV	\$R0,A
17C	93	RET	RETR

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



ภาคผนวกที่ 2

บทความที่ลงพิมพ์ในวารสารวาร วัฒนธรรมสถานแห่งประเทศไทย
กรุงเทพปรีช และวารสารลาดกระบัง

เครื่องบันทึก การใช้น้ำมันของเครื่องยนต์ดีเซล โดยใช้ไมโครคอมพิวเตอร์ A Microcomputer-Based Fuel Consumption Monitor for Diesel Engines

นายณรงค์ สาอุมฤทธิ์
นายสุจินต์ โคนพิทักษ์พงษ์
รศ.ดร.ฉัตรชัย ไกไทยคุนหม

บทคัดย่อ

บทความนี้จะเสนอการออกแบบและสร้างเครื่องบันทึกการใช้น้ำมันของเครื่องยนต์ดีเซล พร้อมทั้งวิธีการคำนวณระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันของเครื่องยนต์ดีเซล เพื่อให้ง่ายและเหมาะสมต่อการติดตั้งเซนเซอร์สำหรับกรวัดปริมาณการใช้น้ำมัน โดยใช้ไมโครคอมพิวเตอร์ชิปตัวแบบ 80C35 กำหนดที่คำนวณผลการใช้น้ำมันและบันทึกข้อมูลต่าง ๆ สำหรับเซนเซอร์วัดปริมาณการใช้น้ำมันจะใช้เซนเซอร์การไหลแบบแสงอินฟราเรดในการวัดปริมาณน้ำมัน การออกแบบเครื่องนี้จะมุ่งให้ใช้กับรถโดยสารประจำทาง โดยสามารถบันทึกปริมาณน้ำมันที่ใช้อย่างต่อเนื่องได้ไม่น้อยกว่า 1 สัปดาห์ พร้อมทั้งมีการบันทึกยวดยาน ความเร็วสูงสุดของรถยนต์ และในระบบจะมีชุดควบคุมความถี่รอบด้วย เครื่องที่ระบบที่ออกแบบนี้ จะใช้พลังงานเพียงประมาณ 150 มิลลิวัตต์เท่านั้น

1. บทนำ

ปัจจุบันนี้อุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ที่เรียกว่า "ไมโครโปรเซสเซอร์" ได้นำไปใช้งานอย่างแพร่หลายโดยเฉพาะอย่างยิ่งในระบบเครื่องมือวัดที่ต่องการวัดค่าหลาย ๆ จุดพร้อม ๆ กันและมีความยุ่งยากในการวัด ในบทความนี้จะเสนอการออกแบบและสร้างเครื่องบันทึกการใช้น้ำมันของเครื่องยนต์ดีเซลโดยใช้ไมโครคอมพิวเตอร์ชิปตัวแบบ 80C35 ทำหน้าที่คำนวณและบันทึกข้อมูล ซึ่งระบบการวัดปริมาณการใช้น้ำมันของเครื่องยนต์ดีเซล ในเครื่องยนต์แบบดีเซล ยังไม่มีผู้คิดออกแบบเลย ดังนั้นจึงได้เสนอการออกแบบสร้างและพัฒนาเครื่องบันทึกการใช้น้ำมันเพื่อใช้ตรวจสอบการใช้น้ำมันในเครื่องยนต์ดีเซล โดยสามารถตรวจสอบปริมาณน้ำมันที่ใช้ได้ตลอดเวลา

และสามารถทราบอัตราการใช้น้ำมันเป็นกิโลเมตร/ลิตร ที่มีความเร็วของรถยนต์ต่าง ๆ กัน การออกแบบเครื่องบันทึกนี้จะใช้กับระบบเครื่องยนต์ดีเซลซึ่งมีระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันที่ยุ่งยากกว่าเครื่องยนต์เบนซิน โดยจะเสนอวิธีการคำนวณระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันในเครื่องยนต์ดีเซลให้เหมาะสมกับการวัด เนื่องจากเครื่องบันทึกนี้จะติดตั้งในรถโดยสารประจำทาง จอมก. และต้องทำการบันทึกข้อมูลอย่างต่อเนื่องกันได้นานน้อยกว่า 1 สัปดาห์ในการบันทึกผลของเครื่องยนต์ จึงต้องออกแบบเครื่องบันทึกนี้ให้ได้พลังงานต่ำสุด และให้อาณาการใช้น้ำมันต่อลิตรของยานในเครื่องบันทึกเองได้ ดังนั้นภาคแสดงผลและพิมพ์ข้อมูลจะแยกไว้ต่างหากเป็นอีกเครื่องหนึ่ง เครื่องบันทึกที่สร้างและพัฒนาขึ้นนี้จะใช้พลังงานเพียง 150 มิลลิวัตต์เท่านั้นและมีคุณสมบัติดังนี้

1. เมื่อตั้งค่า เวลา วันที่และปริมาณน้ำมันเริ่มต้นแล้ว เครื่องจะเริ่มทำการบันทึกปริมาณการใช้น้ำมันไปเรื่อย ๆ โดยจะเก็บค่า เวลา วันที่เริ่มต้นการบันทึกไว้
2. ปริมาณน้ำมันที่บันทึกจะเก็บไว้ในหน่วยความจำข้อมูลในลักษณะและสมการไปเรื่อย ๆ ซึ่งมีค่าสูงสุด 9999.99 ลิตร โดยที่ค่า เวลา วันที่และปริมาณน้ำมันนี้สามารถตั้งค่าเริ่มต้นใหม่ได้
3. สามารถบันทึกอัตราความเร็วสูงสุดของรถยนต์ได้ โดยจะบันทึกอัตราความเร็วสูงสุดที่ใช้และค่าเวลาขณะที่ยังปรกติด้วยอัตราความเร็วสูงสุดนั้น ทั้งยังสามารถบันทึกระยะเวลาด้วย โดยบันทึกระยะเวลาสูงสุดได้ 9999.99 กิโลเมตร
4. การอ่านค่าจะใช้เครื่องอ่านและพิมพ์ข้อมูลซึ่งเป็นไมโครคอมพิวเตอร์ Z-80 มาคอินเตอร์เฟส ลักษณะข้อมูลที่โต้จะมีค่า เวลา วันที่ ที่เริ่มต้นการบันทึกและขณะอ่านค่า ปริมาณน้ำ

คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้า วิทยาเขตจตุรพักตรพิมาน วิทยาเขตพระนคร

มัน และยังสามารถอ่านค่าการใช้งานน้ำมันแบบต่อเนื่อง ซึ่งสามารถคำนวณเป็นกิโลเมตร/ลิตร ตลอดจนค่าอัตราการเร็วสูงสุดและค่าเวลาขณะที่ขับด้วยความเร็วสูงสุดนั้น ค่าระยะทางที่ขับออกไปทั้งหมด

5. เครื่องบันทึกนี้สามารถเก็บข้อมูลต่าง ๆ ไว้ได้นานกว่า

1 สัปดาห์ในกรณีที่มีแบตเตอรี่หมด เพราะมีแบตเตอรี่สำรองภายในเครื่อง และเครื่องบันทึกนี้จะกินกระแสไฟเพียง 25 มิลลิแอมป์เท่านั้น

2. การออกแบบและสร้าง

ในการออกแบบและสร้างเครื่องบันทึกนี้สามารถแยกออกเป็น 2 ส่วน ส่วนแรกเป็นการออกแบบวงจรคำนวณผลและบันทึกข้อมูล ส่วนที่สองจะเป็นการติดตั้งเซนเซอร์และวิธีการตัดแปลงระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันของเครื่องยนต์ดีเซล ซึ่งมีรายละเอียดดังนี้

ส่วนแรกเป็นการออกแบบวงจรคำนวณผลและบันทึกข้อมูล ซึ่งจะใช้ไมโครคอมพิวเตอร์ชิปเดียวแบบ 80C35 เป็นหัวใจในระบบ ซึ่งมีรายละเอียดต่อไปนี้

- ชิพยู (CPU) แบบ 8 บิต
- หน่วยความจำข้อมูลแบบแรม (RAM DATA MEMORY) 64 x 8 บิต
- ขาอินพุต-เอาต์พุต (I/O LINES) 27 ขา
- ไทมเมอร์-อีเวนต์เคาน์เตอร์ (TIMER/EVENT COUNTER) ขนาด 8 บิต 1 ชุด
- อินเทอร์รัพท์ (INTERRUPT)

สำหรับหน่วยความจำโปรแกรม (PROGRAM MEMORY) จะต้องใช้ไอซีหน่วยความจำต่อเพิ่มอยู่ภายนอก การออกแบบเครื่องบันทึกการใช้งานน้ำมันสามารถแสดงได้ดังภาพแผนภูมิง่าย ๆ ในภาพที่ 1 โดยมีส่วนประกอบที่สำคัญดังนี้

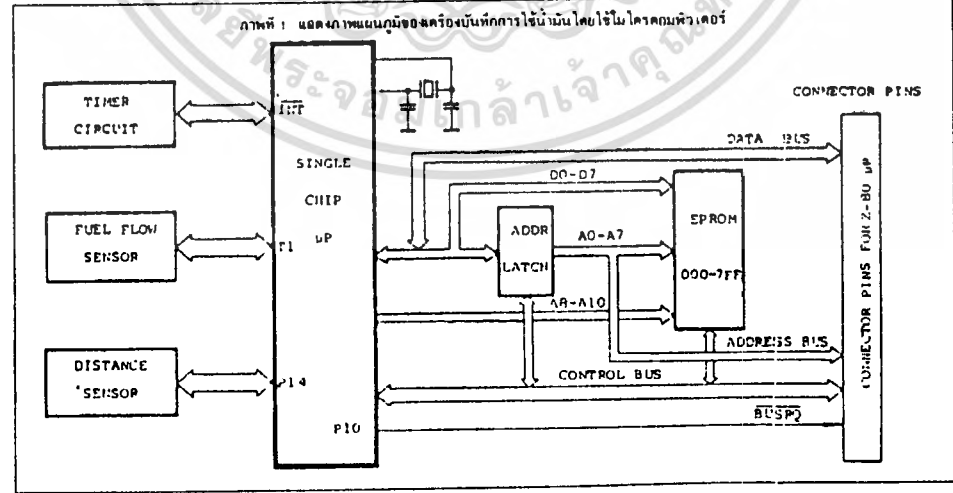
1. ไมโครคอมพิวเตอร์ชิปเดียวซึ่งมีรายละเอียดตามที่กล่าวไว้ข้างต้นสำหรับทำหน้าที่รับสัญญาณต่าง ๆ เพื่อทำการคำนวณผลหรือบันทึกไว้ในหน่วยความจำข้อมูลแบบแรมภายในตัวไอซี ชิพยู 80C35

2. ชุดเซนเซอร์ปริมาณการไหลของน้ำมัน ซึ่งประกอบด้วยเซนเซอร์แบบอิเล็กทรอนิกส์ชนิดแสงอินฟราเรดทำหน้าที่วัดปริมาณการไหลของน้ำมัน สัญญาณเอาต์พุตที่ได้จะมีลักษณะเป็นพัลส์ ๆ ซึ่งมีความละเอียดมากถึง 1500-2000 พัลส์ต่อปริมาณน้ำมัน 0.1 ลิตร

3. ชุดเวลามาตรฐาน ชุดนี้ใช้สัญญาณจากคริสตัลเพื่อใช้สำหรับไมโครคอมพิวเตอร์ชิปเดียวมาเป็นฐานเวลาในการแสดงค่าเวลา สัญญาณเอาต์พุตของชุดนี้จะได้จากความถี่ของคริสตัลแล้วหารให้มีความถี่ค่าลง ค่าเวลาที่ได้จะเกิดจากการคำนวณโดยโปรแกรมและบันทึกค่า เวลา วันที่ ไว้ในหน่วยความจำข้อมูลแบบแรม

4. ชุดเซนเซอร์ระยะทาง ชุดนี้ใช้เซนเซอร์แบบแม่เหล็กเคลื่อนที่ติดกับคอยล์เพื่อให้ได้สัญญาณพัลส์ซึ่งแปรผันตามระยะทาง สัญญาณเอาต์พุตที่ได้จากเซนเซอร์นี้จะส่งเข้าไปไมโครคอมพิวเตอร์ชิปเดียวเพื่อทำการคำนวณเป็นระยะทาง อัตราความเร็วสูงสุดและค่าเวลาขณะที่ใช้อัตราการเร็วสูงสุด โดยจะบันทึกผลต่าง ๆ ไว้ในหน่วยความจำข้อมูลแบบแรม

สำหรับส่วนอื่น ๆ ก็มีส่วนของหน่วยความจำโปรแกรมและตัวต่อสายอินเทอร์เฟซสำหรับใช้ส่งและรับข้อมูลต่าง ๆ กับเครื่องอ่านและพิมพ์ข้อมูล



ภาพที่ 1 แสดงภาพแผนภูมิของเครื่องบันทึกการใช้งานน้ำมันโดยใช้ไมโครคอมพิวเตอร์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

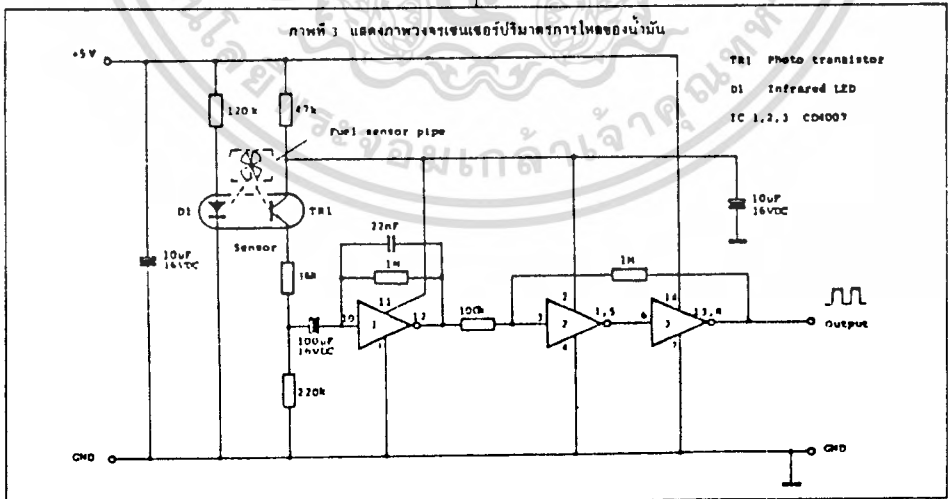
ปริมาตรของน้ำมัน ดังนั้นจะใช้แสงทำหน้าที่เชื่อมโยงระหว่างส่วนของเครื่องกลกับอิเล็กทรอนิกส์ สำหรับส่วนของเครื่องกลสามารถอธิบายคร่าว ๆ ดังนี้ ชุดเซนเซอร์การไหลของน้ำมันจะมีลักษณะเป็นท่อให้น้ำมันไหลผ่านซึ่งมีขนาดเส้นผ่าศูนย์กลางประมาณ 1 เซนติเมตร โดยภายในท่อจะแบ่งออกเป็นช่องทางเดินน้ำมัน 4 ช่องทาง และระหว่างช่วงกลางท่อทางเดินน้ำมันนี้จะติดตั้งกังหันใบพัดแบบกึ่งยาวห่าง 4 ใบพัด ซึ่งจะมีลัดกับท่อซึ่งเป็นสีดำ ดังนั้นเมื่อน้ำมันไหลผ่านท่อของเซนเซอร์นี้ก็จะทำให้ใบพัดหมุนด้วยอัตราความเร็วแปรผันโดยตรงกับปริมาตรน้ำมันที่ไหลผ่านซึ่งอยู่ในช่วงจำกัด จึงสามารถใช้แสงอินฟราเรดส่งไปยังใบพัดและให้สะท้อนมายังโฟโตทรานซิสเตอร์ ซึ่งใช้รับแสงเพื่อวัดอัตราการหมุนของใบพัด และส่งสัญญาณที่ได้ผ่านวงจรจัตุรัสสัญญาณเพื่อให้ได้สัญญาณเอาท์พุทเป็นพัลส์แปรผันตามความเร็วของใบพัด เซนเซอร์นี้จะมีค่าความละเอียดในการวัดปริมาตรน้ำมันอยู่ในช่วง 1500-2000 พัลส์ต่อปริมาตรของน้ำมัน 0.1 ลิตร ซึ่งจะต้องหาค่าที่แน่นอนก่อนนำไปใช้ เพื่อให้การวัดถูกต้องและแม่นยำ จากการศึกษาของเซนเซอร์การไหลของน้ำมันที่ใช้ปรากฏว่ามีค่าเท่ากับ 1700 พัลส์ต่อปริมาตรน้ำมัน 0.1 ลิตร

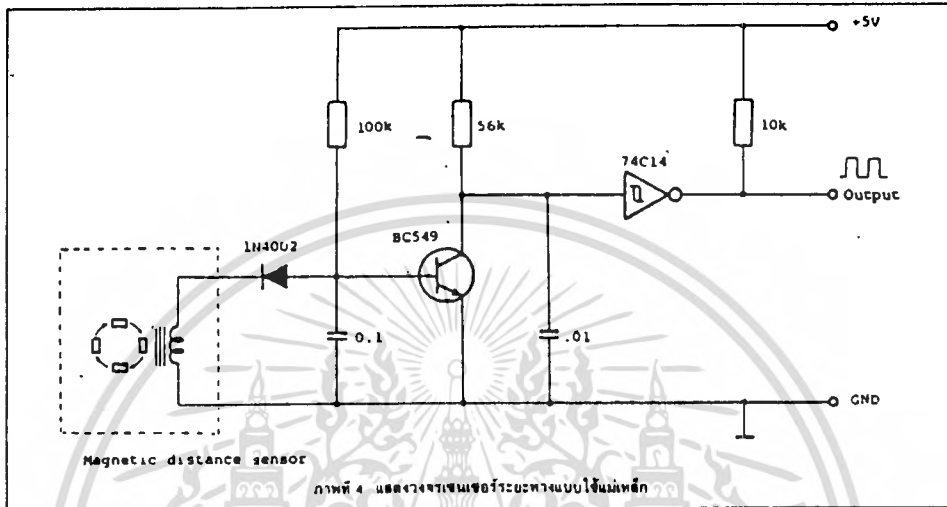
2.3 วงจรเซนเซอร์ระยะทาง การวัดระยะทางโดยทั่วไปรถยนต์จะมีสายเคเบิลเหล็กแบบสี่เหลี่ยมซึ่งจะหมุนแปรผันตามการเคลื่อนที่ของรถยนต์ เต็มสายเคเบิลนี้จะต่อเข้ากับเครื่องวัดความเร็วและระยะทางแบบเครื่องกลที่ติดมากับรถยนต์ แต่การวัดโดยไมโครคอมพิวเตอร์จะต้องรู้จำนวนพัลส์ที่แปรผันตามระยะทางที่เคลื่อนที่ไป ดังนั้นจึงออกแบบจานหมุนซึ่งสามารถต่อเข้ากับเคเบิลเซนเซอร์ระยะทางของรถยนต์ได้ และใช้ระบบแม่เหล็กในการวัดการหมุนของจาน ซึ่งมีรายละเอียดตามภาพวงจรในภาพที่ 4 จานที่ออกแบบจะติดตั้ง

ตั้งก่อนแม่เหล็กถาวร 4 ก้อน โดยมีคอยล์แกนเหล็กอ่อนติดอยู่กับที่ไว้ต่างหาก เมื่อจานหมุนก็จะทำให้ก้อนแม่เหล็กถาวรทั้ง 4 ก้อนหมุนตาม การติดตั้งจะต้องติดตั้งให้ก้อนแม่เหล็กทุก ๆ ก้อนสามารถเคลื่อนที่ตัดผ่านคอยล์แกนเหล็กด้วยระยะที่พอเหมาะ ดังนั้นจะได้แรงดันเอาท์พุทที่คอยล์แกนเหล็กทุก ๆ ครั้งที่ก้อนแม่เหล็กเคลื่อนที่ตัดกับคอยล์และเมื่อนำค่าแรงดันนี้ผ่านวงจรจัตุรัสสัญญาณให้เป็นพัลส์จะทำให้ได้สัญญาณพัลส์ที่แปรผันตามระยะทางที่รถยนต์เคลื่อนที่ไป สำหรับข้อมูลพื้นฐานที่ไว้และค่าเริ่มต้นจะสามารถถ่ายทอดได้โดยผ่านเครื่องอ่านและพิมพ์ข้อมูลซึ่งเป็นไมโครคอมพิวเตอร์ Z-80 โดยนำมาต่ออินเทอร์เฟซกับเครื่องบันทึกนี้ เครื่องบันทึกนี้ได้ออกแบบให้เป็นระบบแม่ กล่าวคือ เครื่องบันทึกจะส่งสัญญาณไปควบคุมวงจรบัฟเฟอร์และชิพ Z 80 ในเครื่องอ่านและพิมพ์ข้อมูลเพื่อทำการส่งข้อมูลไปในหน่วยความจำที่จัดไว้ทุก ๆ วินาที แล้วเครื่องอ่านและพิมพ์ข้อมูลจะนำเอาข้อมูลนั้นไปรวบรวมผลและทำการแสดงผลทางตัวเลข 6 หลัก หรือพิมพ์ออกทางเครื่องพิมพ์แบบหัวความร้อนเล็ก ๆ แล้วแต่จะตั้งตามโปรแกรมรายละเอียดเครื่องอ่านและพิมพ์ข้อมูลจะเสนอเป็นบทความถัดมา

ส่วนที่สองเป็นการติดตั้งเซนเซอร์และวิธีการคิดแปลงระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันของเครื่องยนต์ดีเซล ระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันในเครื่องยนต์ดีเซลทั่ว ๆ ไป สามารถแสดงได้ดังแผนผังในภาพที่ 5 ซึ่งมีรายละเอียดการทำงานคร่าว ๆ ดังนี้

- ระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันประกอบด้วย ถังน้ำมัน (Fuel tank) ปั้มน้ำมัน (Fuel pump) หม้อกรองน้ำมัน (Fuel filter) และปั้มหักัด (Injection pump) ดังแสดงในภาพที่ 5
- การทำงานคร่าว ๆ เป็นดังนี้ ปั้มน้ำมันจะดูดน้ำมันจาก



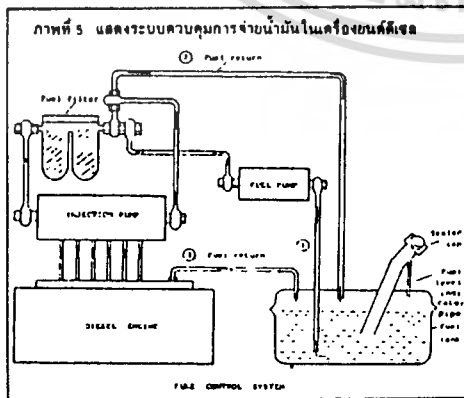


ภาพที่ 4 แสดงวงจรเซนเซอร์ระยะทางแบบใช้แม่เหล็ก

ถึงน้ำมันผ่านท่อน้ำมัน ① ส่งผ่านหม้อกรองน้ำมันและเข้าปั๊มหัวฉีด เพื่อนกส่งเข้าห้องเผาไหม้ของแต่ละสูบของเครื่องยนต์

ลักษณะการป้อนน้ำมันจะป้อนด้วยอัตราการไหลประมาณ 60 ลิตร/ชั่วโมง ผ่านท่อน้ำมัน ① และจะมีน้ำมันล้นไหลกลับจากปั๊มหัวฉีดไปยังถังน้ำมันผ่านท่อน้ำมัน ② ด้วยอัตราการไหลประมาณ 50-55 ลิตร/ชั่วโมง ยังมีน้ำมันที่เหลือไหลกลับจากหัวฉีดเล็กน้อยผ่านท่อน้ำมัน ③ ซึ่งมีอัตราการไหลประมาณ 0.5-1 ลิตร/ชั่วโมง

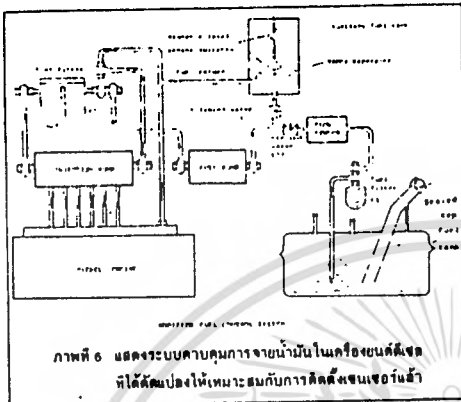
จากระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันดังกล่าว จะเห็นว่าเราจะติดตั้งเซนเซอร์เพื่อวัดปริมาณน้ำมันที่ล้นเปลี่ยนไปโดยเครื่องวัดจริง ๆ จะทำได้ยากมากและอัตราการไหลของน้ำมันก็สูงมาก กล่าวคือจะต้องใช้อุปกรณ์เซนเซอร์ถึง 3 ความติดตั้งที่ท่อน้ำมันทั้ง 3 ท่อนและเซนเซอร์แต่ละตัวต้องสามารถทนต่ออัตราการไหลสูงด้วย ดังนั้นเพื่อลดอัตราการไหลของน้ำมันที่ผ่านเข้าเซนเซอร์เพื่อจ่ายให้เครื่องยนต์



ภาพที่ 5 แสดงระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันในเครื่องยนต์ดีเซล

ลดลง จึงเสนอการดัดแปลงระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันใหม่ตามแผนผังในภาพที่ 6 โดยเพิ่มถังพักน้ำมัน (Auxiliary fuel tank) เพื่อรองรับส่วนของน้ำมันที่ล้นไหลกลับจากท่อน้ำมัน ② และ ③ โดยจะนำกลับไปใช้ใหม่โดยมีระบบควบคุมระดับน้ำมันในถังพักด้วย ลักษณะการทำงานและการติดตั้งเซนเซอร์ในภาพที่ 6 จะบรรยายละเอียดดังนี้

การติดตั้งเซนเซอร์ เซนเซอร์จะใช้วัดปริมาณน้ำมันที่ส่งเข้าเครื่องยนต์จริง ๆ เท่านั้น ดังนั้นจึงติดตั้งอยู่ระหว่างถังน้ำมันกับปั๊มน้ำมัน โดยเพิ่มหม้อกรองน้ำมันเพื่อกรองน้ำมันก่อนเข้าเซนเซอร์สำหรับถังพักน้ำมันออกแบบให้รับน้ำมันส่วนที่ล้นไหลกลับจากปั๊มหัวฉีดและที่หัวฉีดแล้วส่งกลับเข้าไปใช้ใหม่โดยไม่ผ่านเซนเซอร์ และติดตั้งสวิตช์แม่เหล็กเพื่อควบคุมระดับน้ำมันในถังพักไม่ให้ล้นหรือหมดถัง เนื่องจากน้ำมันที่ไหลกลับจะมีอากาศปะปนมาด้วยและน้ำมันที่จะส่งเข้าปั๊มน้ำมันจะต้องไม่มีอากาศผสมอยู่ ดังนั้นถังพักน้ำมันจะทำหน้าที่แยกอากาศออกก่อนแล้วจึงส่งเข้าปั๊มน้ำมัน ดังถังพักน้ำมันที่ออกแบบนี้จะมีขนาดเล็กพอประมาณและฝาปิดจะเชื่อมปิดสนิทเพื่อป้องกันการรั่วไหลของน้ำมัน หลังจากที่ได้ดัดแปลงระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันให้กับเครื่องยนต์ตามแผนผังในภาพที่ 6 แล้วจะทำให้อัตราการไหลของน้ำมันผ่านเซนเซอร์มีอัตราการไหลลดลงมากอยู่ช่วงประมาณ 10-15 ลิตร/ชั่วโมง ขึ้นอยู่กับภาระเครื่องยนต์ ทำให้การวัดปริมาณน้ำมันแน่นอนและแม่นยำขึ้น และมีข้อดีอีกประการหนึ่งคือจะทำให้เซนเซอร์มีความคงทนยิ่งขึ้น จงควบคุมระดับน้ำมันในถังพักน้ำมันได้แสดงไว้ในภาพที่ 7 ซึ่งประกอบด้วยสวิตช์แม่เหล็กเซนเซอร์ระดับน้ำมัน 2 ชุด (Magnetic level sensor switches) เพื่อควบคุมโซลินอยด์วาล์ว 2 ตัว (Solenoid valves) ดังแสดงในแผนผังภาพที่ 6 สำหรับวงจรจ่ายไฟฟ้าสำหรับระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันได้



ภาพที่ 6 แสดงระบบควบคุมการจ่ายน้ำในเครื่องยนต์ดีเซล ที่ได้ดัดแปลงให้เหมาะสมกับการติดตั้งเซนเซอร์น้ำ

แสดงวงจรในภาพที่ 8 ซึ่งจะจ่ายไฟเมื่อเปิดสวิทช์เดินเครื่องยนต์เท่านั้น ส่วนวงจรจ่ายไฟสำหรับเครื่องบันทึกการใช้น้ำมันได้แสดงวงจรในภาพที่ 9 ซึ่งประกอบด้วยวงจรประจุแบตเตอรี่ขนาด 12V-6Ah และวงจรจ่ายไฟ 5V ให้กับเครื่องบันทึกการใช้น้ำมัน ซึ่งจะใช้กำลังไฟเพียง 150 มิลลิวัตต์เท่านั้น

วงจรจ่ายไฟนี้จะต่อโดยตรงจากแบตเตอรี่ภายในตัวรถโดยสามารถประจำทางซึ่งมีแรงดัน 24V ทำให้เครื่องบันทึกสามารถทำงานได้ตลอดเวลา และถ้ามีการถอดแบตเตอรี่ออกโดยสามารถถอดออก เครื่องบันทึกนี้ก็จะสามารถทำงานต่อได้อีก 1 สัปดาห์โดยอาศัยแบตเตอรี่สำรองและยังเก็บข้อมูลต่าง ๆ ไว้ได้

3. การทดลองและสรุปผล

เครื่องบันทึกการใช้น้ำมันที่สร้างขึ้นนี้ได้ทดลองใช้งานโดยติดตั้งในรถโดยสารประจำทางพร้อมทั้งได้แก้ไขระบบควบคุมการจ่ายน้ำมัน และได้นำรถโดยสารออกทดลองวิ่ง รายละเอียดการเก็บข้อมูลและการคำนวณผลลัพธ์ต่าง ๆ สามารถเขียนเป็นโปรแกรมได้ดังภาพที่ 10 ลักษณะของโปรแกรมต่าง ๆ ที่ใช้สำหรับคำนวณผลลัพธ์ก็มี โปรแกรมนาฬิกา โปรแกรมคำนวณปริมาณน้ำมันและเก็บค่าผลลัพธ์ โปรแกรมคำนวณระยะทางและเก็บค่าผลลัพธ์ โปรแกรมรับข้อมูลเริ่มต้นและโปรแกรมส่งข้อมูล เป็นต้น

3.1 โปรแกรมนาฬิกา จะใช้ฮาร์ดแวร์ที่เป็นซาร์บุรี

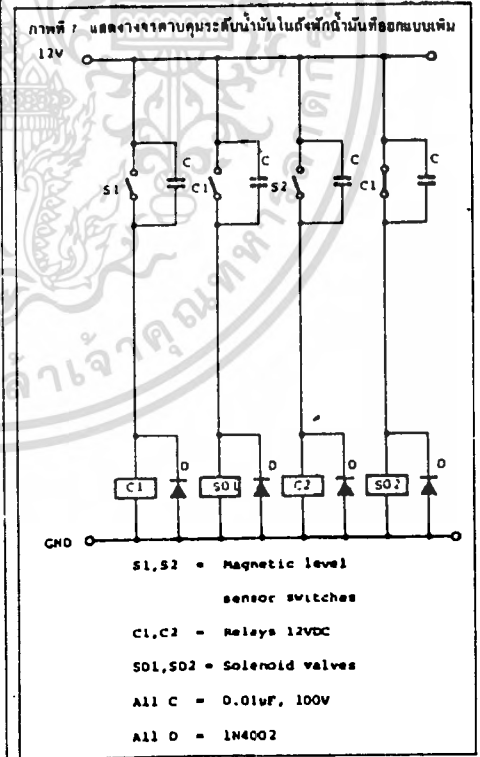
สัญญาณเวลาทุก ๆ วินาที โดยมีลักษณะ โฟลชาร์คของโปรแกรมดังภาพที่ 11 ผลลัพธ์ของวงจรมานาฬิกาจะได้ในลักษณะ 0-23 นาฬิกา 0-59 นาทีและ 0-59 วินาที สำหรับวันที่จะเปลี่ยนแปลงอยู่ภายใน 1 เดือน โดยเราสามารถตั้งค่าจำนวนวันใน 1 เดือน (No D.) ได้และจะทำให้ได้วันที่เพิ่มขึ้นหนึ่งวันทุก ๆ 24 นาฬิกา ข้อมูล วันที่ ชั่วโมง นาทีและวินาที จะถูกเก็บไว้ในหน่วยความจำข้อมูลแบบรวมภายในตัวไอซี 80C35 ซึ่งใช้หน่วยความจำข้อมูลเป็นจำนวน 4 ไบท์

3.2 โปรแกรมคำนวณปริมาณน้ำมันและเก็บผลลัพธ์

สัญญาณเอาท์พุทที่ได้จากเซนเซอร์ อัตราการไหลของน้ำมันจะป้อนเข้าฮาร์ดแวร์ที่ความถี่เคอร์ ซึ่งเป็นความถี่เคอร์ขนาด 8 บิท เพื่อนับจำนวนพัลส์จากชุดเซนเซอร์และคำนวณเป็นจำนวนลิตรตามโฟลชาร์คในภาพที่ 12 การคำนวณปริมาณน้ำมันอาศัยการนับของความถี่เคอร์ขนาด 8 บิทที่อยู่ในตัวไอซี 80C35 ซึ่งสามารถตั้งค่าเริ่มต้นของความถี่เคอร์ได้ โดยจะตั้งให้ความถี่เคอร์เกิดโอเวอร์โฟล (over flow) และอินเตอร์รัพท์เมื่อมีจำนวนพัลส์ได้ 170 พัลส์ ซึ่งจะเท่ากับปริมาณน้ำมัน 0.01 ลิตร ซึ่งปริมาณน้ำมันนี้จะเก็บเพิ่มขึ้นเรื่อย ๆ ตามการใช้น้ำมัน จากโฟลชาร์คค่าสูงสุดที่บันทึกได้จะเป็น 9999.99 ลิตร ซึ่งเก็บไว้ในหน่วยความจำข้อมูลภายในตัวไอซี 80C35 จำนวน 3 ไบท์ โดยจะต้องตั้งเริ่มต้นใหม่ก่อนถึงค่าสูงสุดทุกครั้ง จากการคำนวณต่าง ๆ รถโดยสารประจำทางสามารถวิ่งได้เป็นเวลา 1 สัปดาห์โดยใช้น้ำมันไม่ถึงค่าสูงสุด ดังนั้น เราจะต้องอ่านค่าและตั้งค่าเริ่มต้นใหม่แต่ละครั้งไม่เกิน 1 สัปดาห์

3.3 โปรแกรมคำนวณระยะทางและเก็บค่าผลลัพธ์ ลักษณะ

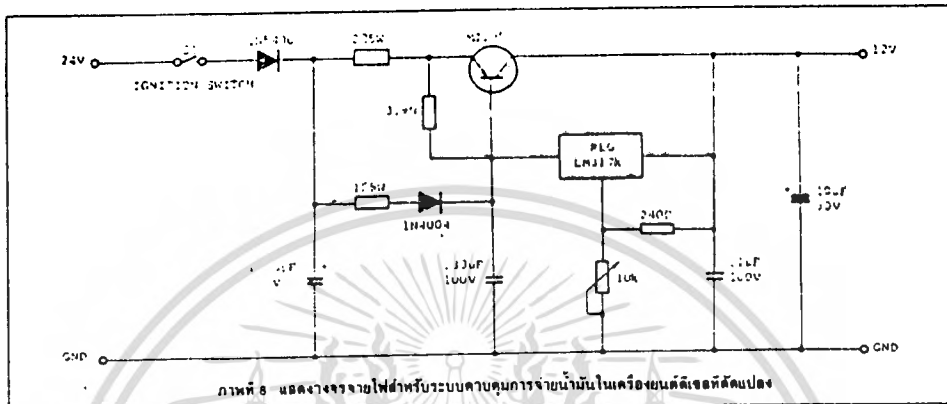
การทำงานจะเหมือนกับโปรแกรมคำนวณปริมาณน้ำมันทุกประการเพียงแต่ไม่มีเคอร์ในการนับจำนวนพัลส์ ดังนั้นจะต้องใช้ฮาร์ดแวร์เอาท์พุทเป็นซาร์บุรีสัญญาณที่ได้จากรถเซนเซอร์ระยะทาง ซึ่งมีลักษณะ



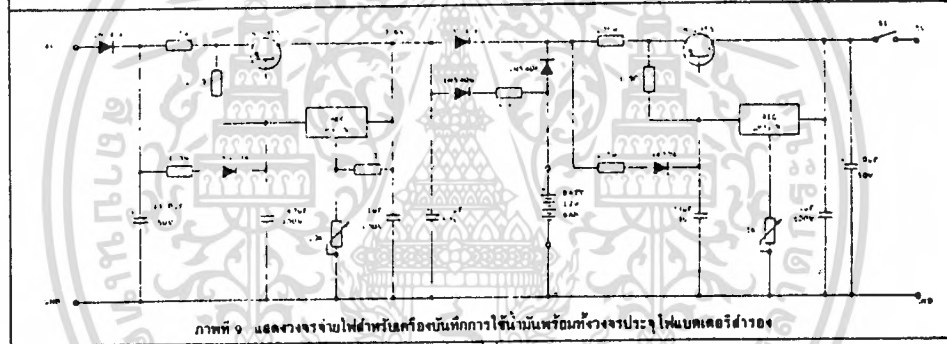
ภาพที่ 7 แสดงวงจรควบคุมระดับน้ำมันในถังน้ำมันที่ออกแบบเพิ่มเติม

S1, S2 = Magnetic level sensor switches
 C1, C2 = Relays 12VDC
 SO1, SO2 = Solenoid valves
 All C = 0.01µF, 100V
 All D = 1N4002

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



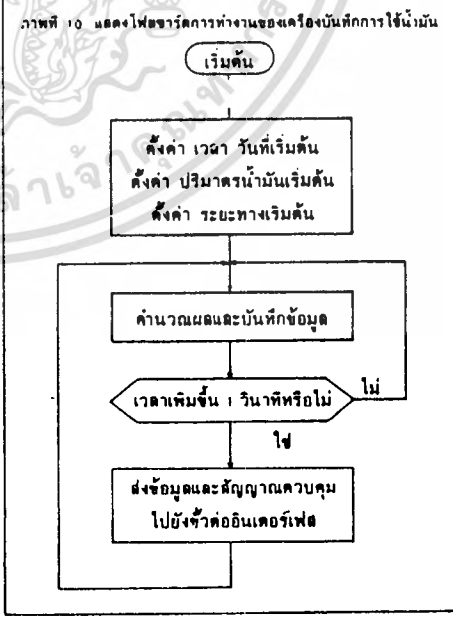
ภาพที่ 8 แสดงวงจรจ่ายไฟสำหรับระบบควบคุมการจ่ายน้ำมันในเครื่องยนต์ดีเซลที่ดัดแปลง



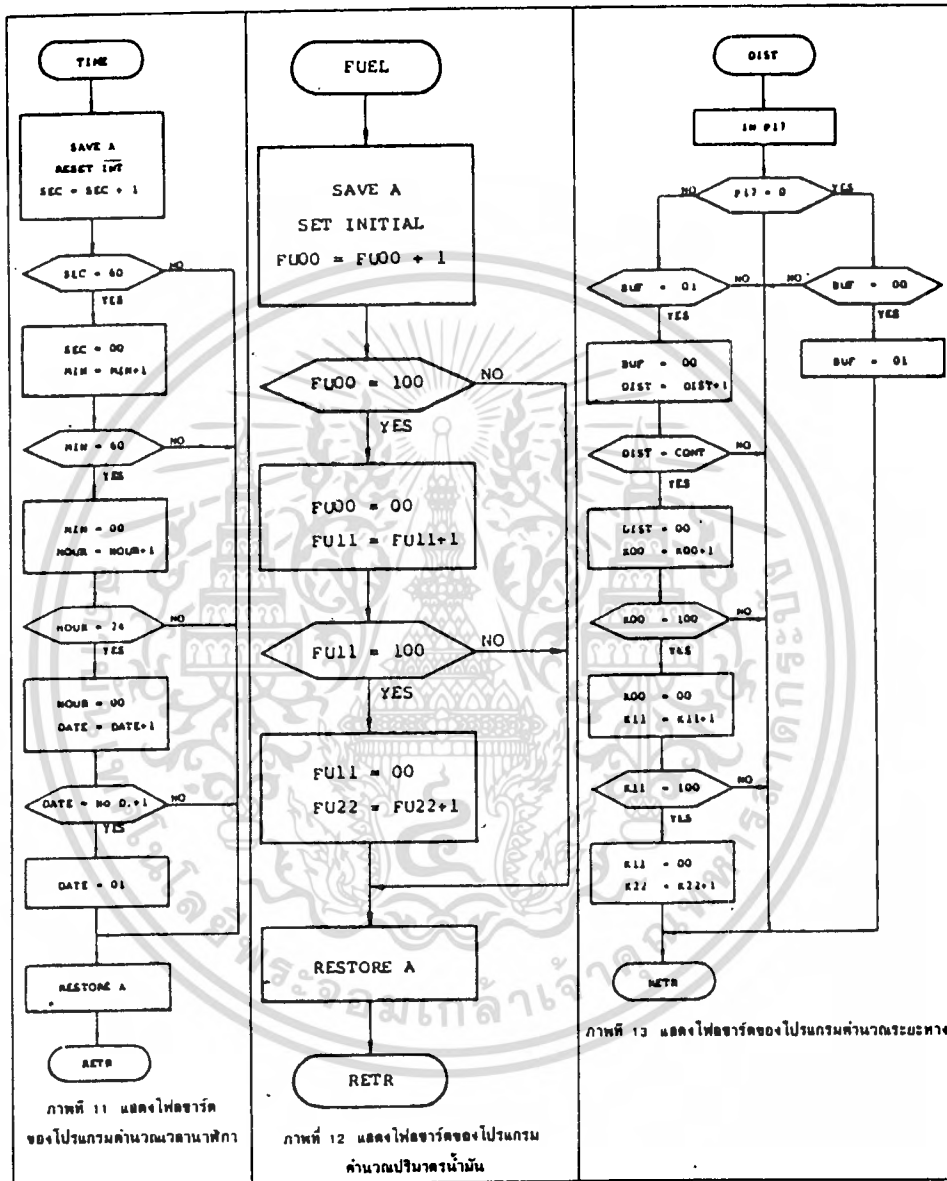
ภาพที่ 9 แสดงวงจรจ่ายไฟสำหรับเครื่องบันทึกการใช้น้ำมันพร้อมที่จ่ายประจุไฟบนมอเตอร์สำรอง

การทำงานตามโฟลว์ชาร์ตในภาพที่ 10 จากโฟลว์ชาร์ต BUF จะเป็นตัวแปรสำหรับตรวจสอบการเปลี่ยนแปลงของสัญญาณอินพุต ถ้าหากมีสัญญาณอินพุตเข้ามาแต่ละพัลส์ DIST จะเพิ่มค่าขึ้นทีละหนึ่งตามจำนวนพัลส์ ซึ่ง DIST นี้จะทำหน้าที่เป็นเคาน์เตอร์ และเมื่อจำนวนพัลส์ของ DIST มีค่าเท่ากับ CONT ซึ่งเป็นค่าคงที่เท่ากับระยะทาง 0.01 กิโลเมตร การเก็บค่าระยะทางจะเก็บเป็นกิโลเมตร ซึ่งค่าสูงสุดที่บันทึกได้คือ 9999.99 กิโลเมตร โดยเก็บค่าไว้ในหน่วยความจำข้อมูลภายในไอซี 80C35 อีกจำนวน 3 ไบต์

สำหรับการหาค่าอัตราความเร็วสูงสุดของรถที่ใช้วิ่งนั้น จะมีโปรแกรมคำนวณอัตราความเร็วรถที่ใช้วิ่งทุกวัน และเมื่อได้ค่าอัตราความเร็วรถที่สูงกว่าตัวนั้นก็เอาตัวนั้นไปเก็บในหน่วยความจำข้อมูลใหม่พร้อมทั้งค่าเวลาขณะที่ใช้ความเร็วสูงสุดนั้น ส่วนโปรแกรมการรับข้อมูลเริ่มต้นคือโปรแกรมที่จะรับข้อมูลจากเครื่องอ่านและพิมพ์ข้อมูลมาเป็นค่าเริ่มต้นก่อนทำการบันทึกข้อมูล ลักษณะของโปรแกรมนี้จะต้องตั้งค่าเวลาเริ่มต้นให้ตรงตามเวลานาฬิกา ดังนั้นจึงออกแบบสวิทช์สำหรับตั้งค่าเวลาเริ่มต้นการทำงานไว้ (Set initial switch) เมื่อทำงานตามโปรแกรมแล้ว ข้อมูลค่า ๆ ที่เก็บไว้ในหน่วยความจำข้อมูลก็จะกำลังเปลี่ยนแปลงไปคามอินพุตที่เข้ามาจะมีโปรแกรมทำหน้าที่ข้อมูลทั้งหมดนั้นส่งออกไปยังตัวต่อ



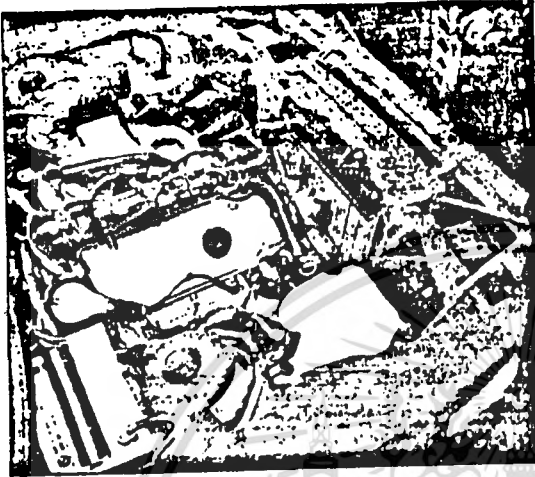
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



อินเตอร์เฟสพร้อมสัญญาณควบคุมทุก ๆ วินาที ดังนั้นเมื่อนำเครื่องอ่าน และพิมพ์ข้อมูลมาต่ออินเตอร์เฟส ข้อมูลต่าง ๆ ก็จะถูกส่งไปเก็บไว้ในหน่วยความจำที่จัดไว้ในเครื่องอ่านและพิมพ์ข้อมูล และเมื่อส่งให้โปรแกรมในเครื่องอ่านและพิมพ์ข้อมูลนำข้อมูลนั้น ๆ ไปแสดงเขาก็จะรู้ข้อมูลต่าง ๆ ที่เราต้องการได้ อาจจะทำให้แสดงทางตัวเลข 7 ส่วน

6 หลัก หรือแสดงบนกระดาษเล็ก ๆ หือจากเครื่องพิมพ์ก็ได้แล้วแต่ความต้องการ

ผลการทดลอง เราได้ติดตั้งเครื่องบันทึกการใช้น้ำมันของเครื่องยนต์ดีเซลนี้ ในรถโดยสารประจำทางของ ชมรมที่นำมาให้



เราทดลองและทดลองวิ่งในเส้นทาง นนทบุรี-ลาดกระบัง เป็นเวลาหลายสัปดาห์ ผลการวัดปริมาณการใช้ น้ำมันของเครื่องยนต์ปรากฏว่าได้ผลดีมาก ซึ่งมีผิดพลาดไม่เกิน 1 เปอร์เซ็นต์ หลังจากการทดลองจนเป็นที่แน่ใจว่าสามารถติดตั้งในรถโดยสารประจำทางได้และวัดผลได้ถูกต้องแล้ว จึงได้นำไปเสนอให้ท่านรัฐมนตรีว่าการกระทรวงคมนาคมตรวจสอบเพื่อเสนอให้ ขสมก.ทดลองใช้ในการตรวจสอบการใช้ น้ำมันของรถโดยสารประจำทางซึ่งเชื่อว่ามีการลักลอบน้ำมัน

ไปขาย ปรากฏว่าเป็นที่พอใจของท่านรัฐมนตรีสมัคร ดุนทรเวช มากและได้ให้ช่างเทคนิคช่างที่สามภาพของท่านในวันที่ 14 ธันวาคม 2526 ที่ผ่านมามีเครื่องยนต์ที่มีประโยชน์มาก สามารถตรวจสอบการสิ้นเปลืองน้ำมันของเครื่องยนต์ในรถโดยสารประจำทางได้ถูกต้อง และใช้เป็นเครื่องมือบันทึกการใช้ น้ำมันของเครื่องยนต์ในรถโดยสารเพื่อตรวจสอบการทุจริตจากการลักลอบน้ำมันไปขายได้อันจะทำให้ ขสมก.ลดรายจ่ายจากการรั่วไหลของน้ำมันไปได้ ซึ่งจะช่วยให้ ขสมก.ลดการขาดทุนลงได้บ้าง และกล่าวว่าเป็นไปได้จะติดตั้ง เครื่องบันทึกนี้ในรถโดยสารรุ่นใหม่ของ ขสมก.ทุกคัน

คณะผู้จัดทำการวิจัยเครื่องบันทึกการใช้ น้ำมันเครื่องยนต์ดีเซล โดยมีท่านอาจารย์ ศ.ดร.สิทธิชัย โภไคยอุดม เป็นหัวหน้าโครงการ หวังเป็นอย่างยิ่งว่าเครื่องยนต์จะเป็นประโยชน์แก่ประเทศชาติบ้าง ทั้งด้านความก้าวหน้าทางด้านเทคโนโลยีและทางเศรษฐกิจของประเทศไทยเรา

เอกสารอ้างอิง

- (1) "MCS-4B MICROCOMPUTER USER'S MANUAL" Intel Corporation, 1979
- (2) Lance A. Leventhal, "Z 80 ASSEMBLY LANGUAGE PROGRAMMING" McGraw-Hill Inc., 1979.
- (3) "OPTOELECTRONICS", General Electric Company, 1982.
- (4) "CMOS INTEGRATED CIRCUITS", National Semiconductor Corporation, 1978.

การประยุกต์ระบบคอมพิวเตอร์ใช้กับยานยนต์ในเมืองไทย

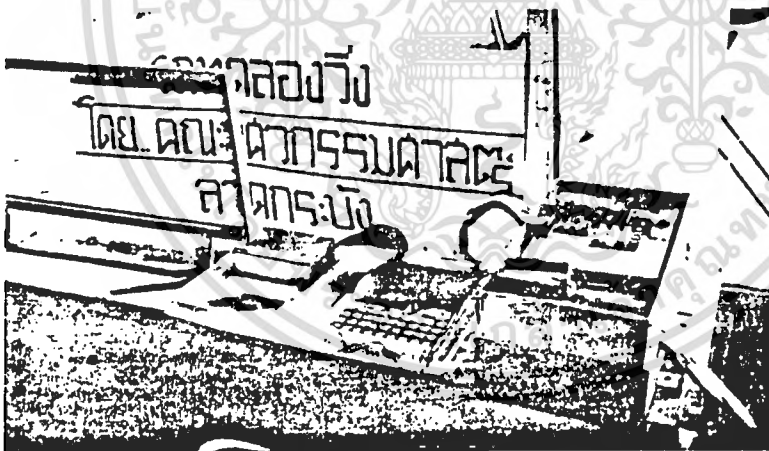
The use of computers with Automobiles.

ment has already proved successful, and the system which records, fuel usage, distance travelled and speed, will now be linked to the new buses due to arrive in Bangkok. Furthermore the system is being developed to operate in a similar capacity for automobiles too.

วิชาการในโลกปัจจุบันกำลังก้าวไปข้างหน้าอย่างไม่หยุดยั้ง ลมล้างความเชื่อในสมัยหนึ่งที่ว่า "เป็นไปได้" ให้ออกมาเป็นความเชื่อใหม่ๆ เป็นไปได้เกือบทุกอย่าง ควบคู่กันนั้นมนุษย์ยังมีอยู่ในโลกนี้ สิ่งประดิษฐ์ใหม่ๆ ก็ย่อมจะเกิดขึ้นมาตลอดเวลา

ที่แพร่หลายโดยนำมาประยุกต์ใช้กับงานในรูปแบบต่างๆ กัน ในข้อที่รู้จักกันว่า "คอมพิวเตอร์"

เมืองไทยเรามีนักคิด นักประดิษฐ์ และวิศวกร จำนวนไม่น้อยที่สร้างผลงานให้เป็นที่ยอมรับกับสายตาคนทั้งโลกมาแล้ว ผลงานหลายชิ้นที่เป็นฝีมือคนไทยแต่ขายลิขสิทธิ์ให้กับต่างชาติ เพราะขาดการสนับสนุนจากในประเทศของระบบคอมพิวเตอร์ได้ถูกนำมาใช้กับเมืองไทยมากขึ้นในกิจการต่างๆ กัน และนับวันจะขยายขอบเขตการใช้ออกไปเรื่อย ๆ ตามความสำคัญและการนิยมใช้ เป็นที่น่าอินดีว่า เมื่อเร็ว ๆ นี้วิศวกรเมืองไทยได้พัฒนาเครื่องมือบันทึกการใช้น้ำมันของรถได้โดยใช้กลไกจากระบบคอมพิวเตอร์ และนำมาติดตั้งกับรถเมล์ ช่วยให้ทราบถึงจำนวนน้ำมันที่ใช้ในแต่ละวัน และสัปดาห์ เพื่อคำนวณจำนวนน้ำมันในระยะยาวได้ ความเป็นมาและรายละเอียดต่าง ๆ นั้นได้รับความร่วมมือชี้แจงจากวิศวกร 3 ท่านที่ร่วมโครงการพัฒนาคือ ภาควิชาวิศวกรรมที่ 3 ท่านคือ รองศาสตราจารย์ ดร.สิทธิชัย โภไคยอุดม คณบดี คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าวิทยาเขตเจ้าคุณทหาร ลาดกระบัง เป็นหัวหน้าโครงการ ร่วมด้วยนักศึกษาระดับปริญญาโท 2 ท่านคือคุณณรงค์ อาจจุฑาธิ และคุณสุจินต์ วิไลนพิทักษ์พงศ์ จากสถาบันเดียวกัน



เครื่องมือบันทึกการใช้น้ำมันเมืองนำมาติดตั้งกับรถเมล์ให้กำกับตลอดไม่เกิน 1%

Mr. Sitthichai Pooka-yaodom, Associate Professor, Dean of Engineering at King Mongkut's Institute of Technology revealed in an interview with Automot-

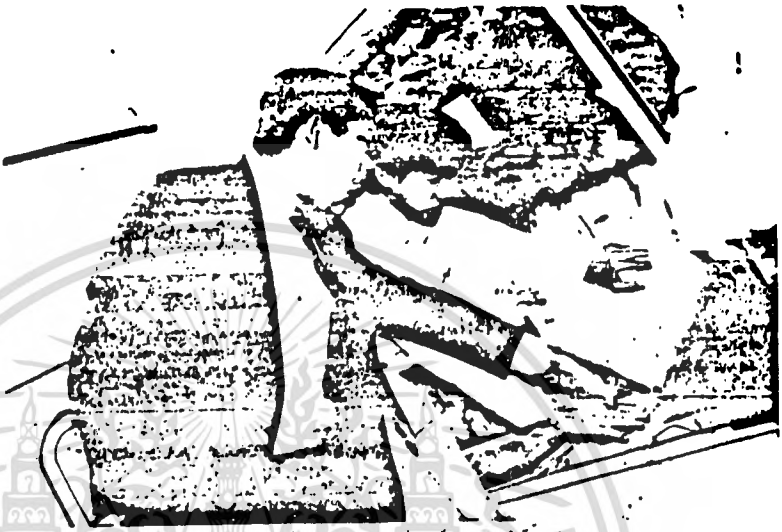
ive Business that his Department has developed a computer system which can solve the problem of fuel pilferage from the cities bus fleet. An experi-

เช่นกัน ไม่ว่าจะเป็นอย่างอื่นในชีวิตประจำวันหรือแม้แต่ถึงอำนาจความสะกดศบาบ ความปลอดภัยต่างๆ ในจำนวนนี้เครื่องมือชนิดหนึ่งที่เป็น

ธุรกิจ ก่อนอื่นขอความกรุณาให้อาจารย์เล่าถึงความเป็นมาของโครงการนี้ และเหตุใดจึงเริ่มพัฒนาโครงการนี้มาใช้กับรถเมล์ขึ้นก่อน
รศ.ดร.สิทธิชัย คือเดิมทีนั้น

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ทางขสมก.มีปัญหาเรื่องการใช้น้ำมัน มีการรั่วไหลของน้ำมันขึ้น และเป็นสาเหตุหนึ่งกับขสมก.ขยชณะณี เป็นของไหว้เกิดการขโมยน้ำมันไปขาย ท่าน รวม.สมัคร นำเรื่องนี้มาปรึกษา ทางสถาปนา จึงได้เริ่มพัฒนาการใช้เครื่องบันทึกการใช้น้ำมันนี้กับรถเบ็ดเตล็ดก่อน รวมเวลาในการศึกษาและพัฒนาทั้งสิ้น ๑.เดือนนี้ แต่ขั้นตอนที่จะต้องลงมือทำและทดลองจริง ๆ นั้นประมาณ 3 เดือนเท่านั้น



ดูรูป เครื่องวัดเล็กทรอนิกส์นี้ได้รับความช่วยเหลือและสนับสนุนจากหน่วยงานใดบ้าง

รศ.ดร.ดิถีชัย เงินสวนหนึ่ง ได้มาจากทุนส่วนตัวของท่านรัฐมนตรีว่าการกระทรวงมหาดไทย ซึ่งให้เป็นทุนในการพัฒนาเครื่องบันทึกการใช้น้ำมันและเครื่องหอยตเหียบัญ เมื่อจะขึ้นรถเบ็ดเตล็ดท่านก็ขึ้นไป สำหรับโครงการหลังนี้กำลังเร่งดำเนินการอยู่

ดูรูป ลักษณะโดยทั่วไปของเครื่องวัดอิเล็กทรอนิกส์นี้เป็นอย่างไร วิธีการในการทำงานอย่างไรบ้าง

รศ.ดร.ดิถีชัย เป็นไมโครคอมพิวเตอร์ระบบรวมหา ๆ ซึ่งนำมาออกแบบและตั้งโปรแกรม ให้เป็นเครื่องบันทึกค่า การทำงานก็ประกอบด้วยตัว "เซนเซอร์" เป็นชิ้นส่วนสำคัญ ติดตั้งไว้ระหว่างถังน้ำมันและปั้มขึ้น เม้น โดยเพิ่ม Filter ซึ่งเป็นหม้อกรองน้ำมันไว้ที่ข้อต่อถังน้ำมันกับท่อกัก ในน้ำมัน ก่อนผ่าน "เซนเซอร์" แล้วเครื่องจะอ่านข้อมูลและบันทึกข้อมูลมาจำนวนเก็บไว้

ดูรูป ตลอดเวลาที่ทำการพัฒนาและทดลองมีปัญหาหรือไม่

รศ.ดร.ดิถีชัย เวลาทดลองใช้

รวมตมก. กำลังเริ่มใช้การทดลองของเครื่องบันทึกและอ่านข้อมูลการใช้น้ำมัน



ใช้การทดลอง ทำกันที่ร่วมโครงการ พัฒนา

กับเครื่องเบนซินและดีเซล ซึ่งปรากฏว่าเครื่องเบนซินมีปัญหา น้อยมาก ลักษณะการไหลของน้ำมันช้า สามารถวัดปริมาตรได้แน่นอน ส่วนทางด้านเครื่องดีเซลนั้นเราพบปัญหาทางด้านเทคนิค ทุกครั้งที่เร่งเครื่องน้ำมันจะถูกกระชากแรง และมีลักษณะการไหลกลับของน้ำมันด้วย ต้องสร้าง

ถังพักน้ำมันขึ้นมาป้องกันไม่ให้น้ำมันจากปั้มหัวฉีด และบริเวณหัวฉีดไหลกลับไปที่โหม่โดยไม่ผ่านเซนเซอร์ จากนั้นเมื่อโหม่แก๊งปัญหาตรง ๆ หมดแล้ว ก็นำเครื่องบันทึกการใช้น้ำมันของเครื่องยนต์ดีเซลนี้มาติดตั้งกับรถโดยสารประจำทางของขสมก. ทดลองวิ่งในเส้นทางนนทบุรี-สาทรกระบิง

เป็นเวลาหลายสัปดาห์ หลังจากการทดลองวัดปริมาณน้ำมันของเครื่องยนต์ได้ผลดีมาก มีการผิดพลาดไม่กิน เบอรี่เซนส์ อันอาจจะเกิดจากความผิดพลาดที่ปั้มน้ำมัน เมื่อเติมน้ำมันแล้วเซนซอร์แต่น้ำมันยังไม่ไหลก็ได้ หลังจากนั้นเราก็นำไปเสนอต่อท่านร.ว.สมัคร ปรากฏว่าท่านก็พอใจมาก

BUS NO. 0001000
START TIME
DATE: 2 JAN. 1984
TIME: 4.20.10
FUEL VOLUME
TOTAL: 0:04.52 LIT.
DISTANCE
TOTAL: 0806.46
SPEED
HIGH: 065 KM./H.P.
TIME: 22.05.10
STOP TIME
13 JAN. 1984
TIME: 08.30.20

รูปกิจ ประโยชน์จากเครื่องบันทึกความจำนี้มีอะไรบ้าง
รศ.ดร.ดิถีชัย กับรศ.ดร.โดยดาร 1. ช่วยป้องกันการทุจริตและตรวจสอบจำนวนน้ำมันที่ใช้ไปอย่างแท้จริง แล้วคำนวณบันทึกไว้ตามวัน เวลา 2. สามารถบันทึกอัตราความเร็วสูงสุดได้และค่าเวลาที่ขับอยู่ในอัตราความเร็วสูงสุดนั้น 3. สามารถบันทึกระยะเวลาหยุดได้ ในการกำหนดเส้นทางออกมา จะมีเครื่องไมโครคอมพิวเตอร์อีกเครื่องหนึ่งเรียกว่า "เครื่องอ่านและพิมพ์ข้อมูล" มาต่อ อินเทอร์เน็ตเข้ากับเครื่องบันทึกการใช้ น้ำมันอีกที เครื่องบันทึกนี้สามารถเก็บข้อมูลต่าง ๆ ไว้ได้นานกว่า 1 สัปดาห์ ในกรณีที่เกิดอุบัติเหตุก็มีแบตเตอรี่สำรองไว้ในเครื่อง นอกจากนี้ก็ยังมีหน่วยบันทึกเพราะกินกระแสไฟเพียง 1 มิลลิแอมป์เท่านั้น
รูปกิจ ขนาดของเครื่องบันทึกเป็นอย่างไร อาจารย์มันไหนไหนในประสิทธิภาพในการใช้งานของ **รศ.ดร.ดิถีชัย** เป็นคอมพิวเตอร์ขนาดเล็ก และมีขีดความสามารถสูงตัวเล็กตัวรีง ๆ มีขนาดเล็กน้อยเหมือนตัว IC ตัวหนึ่ง เมื่อรวมกัน

ทั้งเครื่องจึงมีขนาดใหญ่ขึ้น โดยเฉพาะกับรศ.ดร.โดยดารทำให้เครื่องทำลาออก จึงออกแบบเป็นกล่องขนาดใหญ่ เท่ากับทีวี. 12" แต่แบนกว่าเท่า ๆ กับเครื่องวิดีโอ ซึ่งผมมันโหมกว่า เครื่องบันทึกนี้จะให้ตัวเลขการใช้น้ำมันอย่างแท้จริง ใครจะไปตัดแปลงหรือทำลายไม่ได้หรือแม้กระทั่งถอดแบตเตอรี่ออกเครื่องนี้จะบันทึกเอาไว้ทั้งหมด อยากรู้ตามในการใช้งานจะต้องมีการตรวจเช็คปีละ 1 ครั้ง เพราะเครื่องอิเล็กทรอนิกส์ไม่ว่าใครเป็นผู้ผลิตก็ต้องมีการเสีย จึงควรตรวจเช็คจากผู้ขายระยะเวลาที่กำหนดไว้
รูปกิจ จะติดตั้งเครื่องนี้กับรถยนต์โดยสาร ใช้งานจริงจะมีอะไร ใช้เวลาในการติดตั้งนานหรือไม่ และราคาเครื่องประมาณเท่าไร
รศ.ดร.ดิถีชัย ผมคิดว่าถ้าไม่มีอะไรซับซ้อน จะติดตั้งได้กับรถยนต์ใหม่ของบริษัท. ที่จะนำมาใช้ เวลาในการติดตั้งประมาณวันละ 1 วัน ส่วนราคาถ้ากำหนดแน่นอนไม่ได้ขึ้นอยู่กับจำนวนรถ ถ้าจำนวนมากกว่าก็จะต่ำ ในกรณีของรถขสมก.และบขส. ถ้าจะประมาณกันทั่ว ๆ ทั่วทุกคันละ 5,000 บาท
รูปกิจ การพัฒนาเครื่องบันทึกนี้ต้องใช้อะไรจากต่างประเทศหรือไม่ และจะเป็นสาเหตุหนึ่งที่ทำให้ราคาของเครื่องสูงขึ้นหรือไม่
รศ.ดร.ดิถีชัย ก็มีบางชิ้นส่วนที่ต้องใช้วัสดุจากต่างประเทศ ซึ่งราคาถูกมีขายกันทั่วไป เช่น ตัวเซนเซอร์ก็เป็นพวกพลาสติกที่อัดฉีดมาขายประจักษ์ อุตสาหกรรมพลาสติกบ้านเราก็เจริญพอจะทำได้อยู่แล้ว ถ้าจำนวนการผลิตมากพอ เราก็ทำขึ้นมาเองได้
รูปกิจ เครื่องบันทึกนี้สามารถนำไปใช้กับยานพาหนะอื่น ๆ ได้หรือไม่

รศ.ดร.ดิถีชัย ตอนนี้มีหลายหน่วยงานทั้งทางเอกชนและรัฐบาลให้ความสนใจกับเครื่องบันทึกการใช้น้ำมันนี้ เพราะการวิ่งโหดทางเชื้อเพลิงเป็นเรื่องใหญ่ ซึ่งนอกจากจะช่วยบันทึกจำนวนการใช้น้ำมันแล้ว สามารถตัดแปลงเพิ่มเติมการบันทึกในลักษณะต่าง ๆ ได้อีกเช่น รอยบส. สามารถเช็คอัตราความเร็วไม่ให้ขับเกิน 90 กม./ชม. (ตามกฎหมายบังคับ) คนโดยสารก็มีความปลอดภัยมากขึ้น ส่วนคนขับเองก็เพิ่มความระมัดระวังในการขับขี่ระดับความเร็ว นอกจากนี้ยังสามารถตัดแปลงและพัฒนาไปใช้กับรถยนต์และรถบรรทุกชนิดได้ทั้งแบบเครื่องยนต์เบนซินและดีเซล ยกเว้นเครื่องยนต์ที่ใช้แก๊ส เครื่องบันทึกก็จะพัฒนามาใช้กับรถเหล่านี้จะต่างออกไปตามรุ่นและขนาดซีซี. ใช้แทนหน้าปัดรถยนต์ได้
รูปกิจ อาจารย์คิดว่า ในการนำไปติดตั้งรถยนต์จะมีประโยชน์อย่างไรบ้าง
รศ.ดร.ดิถีชัย เราจะให้เครื่องบอกอะไรก็ได้ เพราะตัวเครื่องมีอยู่แล้ว เพียงแต่จัดการเรื่อง ดิสค์เทคโนโลยีใหม่ ในรถยนต์ก็เช่นกัน สามารถบอกอัตราความเร็วในเวลาใดเวลาหนึ่ง รวมถึงด้วยอัตราความเร็วก็กม./ชม., สัญญาณเตือนเมื่อวิ่งโดยใช้ความเร็วสูงเกินไป, ปริมาณน้ำมันที่ใช้ และสามารถเช็คอัตราความเร็วที่ช่วยประหยัดน้ำมันได้มากที่สุด หรืออาจพัฒนาถึงขั้นมีเสียงบอกเวลาหรือความเร็วได้
 ถ้ามีบริษัทรถยนต์รายใดสนใจจะรวมโครงการพัฒนาร่วมกันทางสถาบันฯ ก็มีความยินดี และเมื่อประสบความสำเร็จบริษัทรายนั้นจะเป็นผู้ได้รับผลประโยชน์

โดยตรง เป็นการลงทุนในขั้นตอนพัฒนา แต่ในเวลาดำเนินการของรถจะเป็นผู้จ่ายเชื้อเพลิงเอง สมมุติว่าวงเงินในการพัฒนา 50,000 บาท ราคาและค่าติดตั้งประมาณเครื่องละ 3,000-4,000 บาท ปีหนึ่งมีผู้มาติดตั้ง 5,000 คน ค่าลงทุนต่อเครื่องก็เพียงเครื่องละ 10 บาทเท่านั้น
รูปกิจ ความเห็นส่วนตัวของอาจารย์ที่มีเกี่ยวกับปัญหาจรรยาบรรณ กับแนวทางแก้ไขที่ประยุกต์เอาคอมพิวเตอร์มาใช้
รศ.ดร.ดิถีชัย ผมขอออกตัวก่อนว่าไม่มีความชำนาญในเรื่องนี้ แต่คิดว่าวงการแก้ไขไม่ให้เกิดอคตินั้นคงทำได้ยาก เพราะถนนเราน้อย แต่ด้วยเหตุ ตรงกันข้ามถ้าสภาพบ้านเมืองเราไม่คิดเลยเถิดว่าเป็นการลงทุนที่ไม่คุ้ม ท่องถนนกว้างเกินความจำเป็น ถ้าพูดกันตามหลักเศรษฐศาสตร์แล้ว การคิดขีตบางรายจึงต้องมีคนมาก่อนแต่ไหนจึงจะคุ้ม ส่วนระบบคอมพิวเตอร์ที่นำมาใช้กับการจราจรเมืองไทยก็มีอยู่ เช่น ระบบคอมพิวเตอร์ควบคุมระบบไฟจราจรจุดศูนย์กลางปกครองจังหวัดจากระบบดังกล่าวเป็นเรื่องที่นักวิชาการเขาหัวเราะกันอยู่มานานแล้ว เพราะเป็นแบบตั้งโปรแกรมตายตัว (Fixed Program) หมายความว่าเวลาที่ตั้งไว้แต่ละวันเป็นอย่างใดก็เป็นอยู่อย่างนั้น บางครั้งเกิดการติดขัดมากกว่าปกติเช่นเกิดอุบัติเหตุตรงไหน เครื่องนี้ก็ยังไม่รู้ ก็ต้องตั้งตำรวจจราจร ซึ่งมีน้อยอยู่แล้ว ก็ไม่ทราบว่าจะตั้งเครื่องนี้ขึ้นมาทำไม แม้ว่าเราจะเข้ามาก็ต้องคิดเขา ดังนั้นเครื่องคอมพิวเตอร์ที่จะใช้กับระบบไฟจราจรควรจะเช็คได้ด้วยว่า ช่วงไหนที่มีอุบัติเหตุ เป็นการช่วยประหยัดค่าตั้งเจ้าหน้าที่ตำรวจ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 'ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



คณะวิศวกรรมศาสตร์
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้า
วิทยาเขตเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
เขตลาดกระบัง กทม. 10520
โทรศัพท์ 5250820, 5250160 -2, 3939829

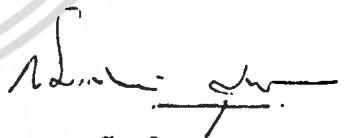
Faculty of Engineering
King Mongkut's Institute of Techn
Ladkrabang Campus, Ladkrabang
Bangkok, THAILAND 10520
Tel. 5250820, 5250160-2, 3939829

๑๔ กันยายน ๒๕๖๗

เรียน คุณ สุจินต์ วัฒนพิทักษพงศ์

ต้นฉบับรายงานการวิจัย เรื่อง " เครื่องบันทึกการใช้น้ำมันของเครื่องยนต์ดีเซล
โดยใช้ไมโครคอมพิวเตอร์ " และเรื่อง " เครื่องและพิมพ์ข้อมูลสำหรับเครื่องบันทึกการใช้น้ำมัน "
ซึ่งมีผู้เขียนร่วม คือ นาย ณรงค์ อาจฤทธิ และ ร.ศ.ดร. สิทธิชัย ไทโดยอุดม นั้น ทางคณะ-
บรรณาธิการ วิศวกรรมลาดกระบัง ได้พิจารณาแล้วและเห็นสมควรรับเรื่องลงพิมพ์ ในหนังสือวิศวกรรม-
ลาดกระบัง ฉบับประจำปี ๒๕๖๗ ซึ่งกำหนดออกประมาณเดือนธันวาคม ๒๕๖๗

จึงเรียนมาเพื่อทราบ


(นายสมเกียรติ สุขเดช)

บรรณาธิการ



ภาคผนวก

เตลีมิเรอร์

ปีที่ 6 ฉบับที่ 1886 วันศุกร์ที่ 16 ธันวาคม พ.ศ. 2536 ราคา 9.00 บาท

DAILY MIRROR

**คมนาคม เตรียม
ติดตั้งเครื่องมือ
ตรวจสอบน้ำมัน
ในรถเมล์ ชสมก.**

กระทรวงคมนาคม
เตรียมนำเครื่องมือตรวจ
สอบการเติมน้ำมัน ผศ
งานของสถาบันเทคโนโลยี
มีพระจอมเกล้า วิทยาเขต
ลาดกระบัง มาติดตั้งในรถ
โดยสารประจำทาง ของ
ชสมก. ทุกคน เพื่อตรวจ
สอบการใช้ น้ำมัน ให้ถูก
ต่อนและป้องกันการทุจริต



"คนเฝ้าคน"

เมื่อตอนเช้าวันที่ 16 มี.ค. นายนันท์ สุภชราภรณ์ รัฐมนตรีว่าการกระทรวงคมนาคมได้เปลี่ยนรูปโฉมรถโดยสารประจำทางใหม่ คือตรวจหาการประทุษร้ายของขโมยน้ำมันในรถโดยสารของ ชสมก. ในวันศุกร์ที่ 16 ธันวาคม 2536 โดยนำเครื่องมือตรวจสอบการเติมน้ำมันของสถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้า วิทยาเขตลาดกระบัง

รัฐมนตรีว่าการกระทรวงคมนาคมได้ สั่งให้ใช้เงินจำนวน 30,000 บาทเพื่อดำเนินการติดตั้งเครื่องมือตรวจสอบการเติมน้ำมันในรถโดยสารประจำทางของ ชสมก. โดยในรถเมล์ นกสทช.ปฎิบัติการโดยรถโดยสารของ ชสมก. มีอยู่ทั้งสิ้น 1,000 คัน ซึ่งเครื่องมือตรวจสอบการเติมน้ำมันนี้จะติดตั้งในรถโดยสารประจำทางของ ชสมก. จำนวน 1,000 คัน โดยเครื่องมือนี้จะติดตั้งในรถโดยสารประจำทางของ ชสมก. จำนวน 1,000 คัน โดยเครื่องมือนี้จะติดตั้งในรถโดยสารประจำทางของ ชสมก. จำนวน 1,000 คัน

นายสุภชราภรณ์ รัฐมนตรีว่าการกระทรวงคมนาคม ได้กล่าวว่า เครื่องมือตรวจสอบการเติมน้ำมันนี้จะติดตั้งในรถโดยสารประจำทางของ ชสมก. จำนวน 1,000 คัน โดยเครื่องมือนี้จะติดตั้งในรถโดยสารประจำทางของ ชสมก. จำนวน 1,000 คัน โดยเครื่องมือนี้จะติดตั้งในรถโดยสารประจำทางของ ชสมก. จำนวน 1,000 คัน

นายสุภชราภรณ์ รัฐมนตรีว่าการกระทรวงคมนาคม ได้กล่าวว่า เครื่องมือตรวจสอบการเติมน้ำมันนี้จะติดตั้งในรถโดยสารประจำทางของ ชสมก. จำนวน 1,000 คัน โดยเครื่องมือนี้จะติดตั้งในรถโดยสารประจำทางของ ชสมก. จำนวน 1,000 คัน โดยเครื่องมือนี้จะติดตั้งในรถโดยสารประจำทางของ ชสมก. จำนวน 1,000 คัน

ปีที่ 6 ฉบับที่ 2112 ภาควา ๓ บาท

มติชน

มติชน วันพฤหัสบดีที่ 15 ธันวาคม พ.ศ. 2526

รถเมล์ ขสมก.วางแผนใหม่ ติดเครื่องจับขโมยน้ำมัน

เตรียมติดเครื่องใน
โครงการหัวเครื่องกับ
รถเมล์ ขสมก.ทุก
คัน เขาไว้จับผิด
กรณีแอบดูดน้ำมัน
รถไปจากหาดีไฟ
นชสมท สุภากร
เวช รัฐมนตรีว่า
การกระทรวงคมนาคม
เปิดเผยพิเศษว่า
ขณะนี้ที่นำเครื่อง
ไปติดตั้งบนรถ
องค์การขนส่งมวลชน
กรุงเทพแต่ละ
คันเพื่อใช้ตรวจ
สอบการเติมน้ำมัน
รถว่ามีการฉ้อฉล
ดูดน้ำมันออกไป



สมท สุภากร

ขอหรือไม่
“เครื่องชนิดนี้
จะมีการจับบันทึก
รายงานจำนวนตัว
เลขน้ำมันที่เริ่มเติม
จากปั้มไว้ เมื่อนำ
มันถูกเครื่องชนิด
แผนหลายตัวเลขจะ
กันแสดงไป แต่กรณี
มีการดูดน้ำมันออก

ตัวเลขจะ คงอยู่
ทำให้ตรวจสอบได้
ว่ามีการแอบดูด
น้ำมันไปหรือไม่”
นายสมทกล่าว
นายสมทกล่าวว่า
ว่าสร้างโดยวิศวกร
ชาวไทชื่อ นาย
ณรงค์ อาจฤทธิ์
นายสุจินต์ วัฒนพิ
ทักษ์พงศ์ นักศึกษา
ปริญญาโท เทคโน
โลยีพระจอมเกล้าฯ
และรองศาสตรา
จารีย์สิทธิชัย ไทไ
ตุคน บุคค่าของ
ตัวประมาณเครื่อง
ละ 6,000 บาท เป็น
ค่าใช้จ่ายวัสดุใน

ประเทศประมาณ
3,000 บาท ค่า 2,000
บาทเป็นอุปกรณ์นำ
เข้าจากต่างประเทศ
“หลังจากมีการ
ทดสอบว่าใช้งานได้
แล้ว ก็จะให้สมา
พันธ์แห่งนั้นตั้งมือ
ผลิตเพื่อนำมาใช้
ติดตั้งบนรถ ขสมก.
ทุกคันต่อไป เพื่อ
ป้องกันปัญหาการ
ทุจริต เพราะมีรา
ยงานจากเจ้าหน้าที่
สำรวจ สน.พระนคร
ได้วินคอบจับกุมผู้ฉ
ฉ้อคนน้ำมันรถ
ขสมก.” นายสมท
กล่าว