

# สำนักหอสมุดกลาง พระจอมเกล้าลาดกระบัง

8051 เรียลไทม์ อิน - เซอร์กิต อีมูเลเตอร์

8051 Real Time In - circuit Emulator



วิทยานิพนธ์สำหรับปริญญาวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต

ภาควิชาวิศวกรรมโทรคมนาคม

คณะวิศวกรรมศาสตร์

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้า เจ้าคุณทหาร ลาดกระบัง

ปีการศึกษา 2534

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### บทคัดย่อ

วิทยานิพนธ์นี้เป็นการเสนอแนวทางการพัฒนาอุปกรณ์ที่เรียกว่า เรียลไทม์ อิน-เซอร์กิต อีมูเลเตอร์ (Real Time In-circuit Emulator) ของไมโครคอมพิวเตอร์แบบซีพียูเดี่ยว ตระกูล 8051 ขึ้นมาใช้งาน ตัวอีมูเลเตอร์มักถูกใช้เป็นเครื่องมือ สำหรับช่วยตรวจสอบหรือแก้ไขระบบไมโครคอมพิวเตอร์ที่มีข้อผิดพลาดขึ้นทางซอฟต์แวร์ ทั้งนี้เนื่องจากอีมูเลเตอร์สามารถนำเอาข้อมูลต่างๆ ภายในระบบคอมพิวเตอร์ที่บดบังข้อผิดพลาดตรวจสอบได้ เช่น ข้อมูลภายในรีจิสเตอร์ ข้อมูลที่เก็บไว้ในหน่วยความจำ หรือข้อมูลที่รับเข้ามาจากนอกระบบ เป็นต้น และเมื่อผู้ใช้สามารถตรวจสอบข้อมูลได้อย่างถูกต้อง การวิเคราะห์ปัญหาที่เกิดขึ้นจะทำได้อย่างรวดเร็วและแม่นยำ ทำให้ระยะเวลาที่ใช้ในการแก้ปัญหาสั้นลงจากเดิมมาก

ผลการทดสอบการใช้งานปรากฏว่า 8051 อีมูเลเตอร์ที่สร้างขึ้น มีประสิทธิภาพทัดเทียมกับอีมูเลเตอร์ราคาแพงที่มีขายอยู่ในปัจจุบัน แต่มีราคาถูกกว่ามาก

ABSTRACT

This paper presents the development of Real Time In-circuit Emulator for Single chip microcomputer in 8051 family. An emulator is frequently used for testing and solving trouble shoot in microcomputer system having software error. An emulator can take some data from failure computer system such as data in registers, data in memory or input data from external system to check and correct. After the user get the correct data, analysis of problem can be easily done and the problem solving time can be greatly reduced.

Experimental results show that the developed 8051 emulator has performances comparable to the commercially available emulator at present. But the developed one has much less cost.

กิตติกรรมประกาศ

ผู้จัดทำวิทยานิพนธ์นี้ขอขอบคุณเป็นอย่างสูงต่อ รองศาสตราจารย์ ดร.จเร สุรวุฒินันท์ ภา  
อาจารย์ที่ปรึกษา ผู้ให้แนวความคิด และคำปรึกษาตั้งแต่ผู้ทำวิทยานิพนธ์มีความคิดคร่าวๆ จนกระทั่ง  
วิทยานิพนธ์ฉบับนี้ เสร็จสมบูรณ์

สุดท้ายนี้ขอขอบคุณ คุณพนม เพชรจตุพร ที่ได้ให้ความช่วยเหลือในการตรวจสอบและแก้ไขทั้งใน  
ด้านโปรแกรมและวงจรต่างๆ เพื่อให้วิทยานิพนธ์ฉบับนี้สมบูรณ์ยิ่งขึ้น



สารบัญ

	หน้า
บทคัดย่อ	i
ABSTRACT	ii
กิตติกรรมประกาศ	iii
สารบัญ	iv
บทที่ 1 บทนำ	
1.1 กล่าวนำ	1
1.2 วัตถุประสงค์และขอบเขตของวิทยานิพนธ์	2
1.3 โครงสร้างและหลักการทำงานทั่วไปของอีมูเลเตอร์	3
บทที่ 2 ทฤษฎีและการออกแบบ	
2.1 การใช้เครื่อง IBM-PC เป็นเทอร์มินอล	5
2.2 โครงสร้างและการทำงานของไมโครคอมพิวเตอร์แบบชิพเดี่ยวตระกูล MCS-51	7
2.3 การออกแบบ 8051 อีมูเลเตอร์	14
2.4 ชุดคำสั่งที่ใช้กับ 8051 อีมูเลเตอร์	16
2.5 พลัวยาร์ดแสดงการทำงานของ 8051 อีมูเลเตอร์	17
บทที่ 3 วงจรที่ใช้ในการทดลองและผลการทดลองใช้งาน	
3.1 รายละเอียดของวงจรที่ใช้งาน	47
3.2 ขั้นตอนการใช้งานของ 8051 อีมูเลเตอร์	52
3.2.1 ด้าน IBM PC	52
3.2.2 ทดลองคำสั่ง H(elp)	54
3.2.3 ทดลองคำสั่ง L(oad)	55
3.2.4 ทดลองคำสั่ง D(ump)	56
3.2.5 ทดลองคำสั่ง G(o)	57

3.2.6	ทดลองคำสั่ง A(uto) M(ove) และ P(reprocessor)	57
3.2.7	ทดลองคำสั่ง ex(ternal)	58
3.2.8	ทดลองคำสั่ง B(reak)	58
3.2.9	ทดลองคำสั่ง S(ingle)	59
3.2.10	ทดลองคำสั่ง U(nassembler)	60
3.2.11	ทดลองคำสั่ง C(opy)	60
3.2.12	ทดลองคำสั่ง E(dit)	61
3.2.13	ทดลองคำสั่ง I(nsert)	62
3.2.14	ทดลองคำสั่ง V(erify)	63
3.2.15	ทดลองคำสั่ง #	64
3.2.16	ทดลองคำสั่ง F(ind)	65
3.2.17	ทดลองคำสั่ง J(ump)	65
3.3	ผลการทดลองใช้งาน	67
บทที่ 4	สรุปผลและวิจารณ์	
4.1	สรุป	70
4.2	ข้อเสนอแนะ	70
	เอกสารอ้างอิง	71
ภาคผนวก 1	ชุดคำสั่งของไมโครคอมพิวเตอร์แบบชิพเดี่ยว MCS-51	73
ภาคผนวก 2	โปรแกรมที่ใช้งานบนเครื่องคอมพิวเตอร์ส่วนบุคคล IBM-PC	84
ภาคผนวก 3	โปรแกรมควบคุมระบบของ 8051 อีเอ็มแอลเตอร์	112
ภาคผนวก 4	ฟลอว์ชาร์ทของโปรแกรมที่ใช้งานบนเครื่องคอมพิวเตอร์ส่วนบุคคล IBM-PC	177

## บทที่ 1 บทนำ

### 1.1 กล่าวนำ

ปัจจุบันนี้มีการนำเอาระบบไมโครคอมพิวเตอร์มาเป็นส่วนสำคัญสำหรับควบคุมเครื่องใช้ไฟฟ้ากันอย่างแพร่หลาย เช่น อุปกรณ์ควบคุมการทำงานอัตโนมัติในโรงงานอุตสาหกรรม หรือแม้กระทั่งอุปกรณ์ที่ใช้ในสำนักงานก็พบได้หลายชนิด เครื่องใช้ไฟฟ้าดังกล่าวมีขนาดเล็กลงและมีการทำงานสลับซับซ้อนมากขึ้น สาเหตุที่เป็นเช่นนี้เนื่องมาจากผู้ผลิตมักจะนำไมโครคอมพิวเตอร์แบบชิปเดี่ยวมาใช้งานเป็นจำนวนมาก

ไมโครคอมพิวเตอร์แบบชิปเดี่ยว (Single chip Microcomputer) จะมีข้อดีกว่าระบบไมโครคอมพิวเตอร์ทั่วๆ ไป คือ อุปกรณ์สนับสนุนต่างๆ ที่ต้องใช้งานร่วมกับไมโครโปรเซสเซอร์จะอยู่ภายในชิปเดียวกันกับไมโครโปรเซสเซอร์ อุปกรณ์เหล่านี้ได้แก่ หน่วยความจำทั้งชนิดแรมและรอม พอร์ตแบบขนานและพอร์ตแบบอนุกรม ด้วยจุดเด่นข้อนี้ไมโครคอมพิวเตอร์แบบชิปเดี่ยวจึงมักถูกนำมาใช้งานควบคุมที่มีโปรแกรมไม่สลับซับซ้อนมากนัก แต่ต้องการความเร็วในการทำงานสูงพอสมควร

เมื่อพิจารณาอีกด้านหนึ่งจะเห็นว่าการใช้ไมโครคอมพิวเตอร์เป็นส่วนควบคุมหลักแล้ว วิศวกรที่ใช้อุปกรณ์นั้นขัดข้องหรือมีจุดผิดพลาดในโปรแกรมที่ใช้งาน การตรวจสอบแก้ไขจะมีขั้นตอนที่ยุ่งยากโดยเริ่มจากการตรวจหาจุดผิดพลาดของฮาร์ดแวร์ก่อน โดยอาศัยเครื่องมือวัด เช่น ลอจิกโปรบหรือออสซิลโลสโคปตรวจหาจุดเสียที่เกิดขึ้นตามแผนผังของวงจรที่มีอยู่ ถ้าพบว่าอุปกรณ์ทำงานบกพร่องก็ทำการเปลี่ยนใหม่ แต่ปัญหาจะยุ่งยากมากถ้าการผิดพลาดที่เกิดขึ้นนั้นมีสาเหตุมาจากซอฟต์แวร์ เพราะจะทำให้เสียเวลาลอจิกต่างๆ ที่บ่อนเข้าไปควบคุมหรือกระตุ้นให้ฮาร์ดแวร์ทำงานจะผิดพลาดหมด การแก้ไขโดยใช้เครื่องมือทางด้านฮาร์ดแวร์ที่กล่าวผ่านมาข้างต้นทำได้ยากมาก ทั้งนี้เนื่องจากเมื่อไมโครคอมพิวเตอร์ทำการรันโปรแกรมจะเสมือนกับว่าตัวของมันอยู่ในโลกปิดเลยทีเดียว ที่เป็นเช่นนี้เพราะว่าในขณะที่จะไม่สามารถทราบได้เลยว่าไมโครโปรเซสเซอร์กำลังทำตามคำสั่งที่ถูกบันทึกไว้ในหน่วยความจำคำสั่งใด เกิดข้อผิดพลาดอะไร ค่าผลลัพธ์ที่ได้ผิดพลาดไปมากน้อยเพียงใด ด้วยเหตุนี้จึงมีการนำเทคนิคของการอีมูเลชัน (Emulation Techniques) [1] มาใช้งานโดยอาศัยหลักการง่ายๆ คือ ทำการสร้างไมโครคอมพิวเตอร์ขึ้นมาอีกชุดหนึ่งที่ทำงานเลียนแบบไมโครโปรเซสเซอร์ตัวนั้นได้ทุกประการ แต่ในขณะที่ผู้ใช้สามารถตรวจสอบการทำงานต่างๆ ของโปรแกรมได้ตลอดเวลา

## 1.2 วัตถุประสงค์และขอบเขตของวิทยานิพนธ์

วัตถุประสงค์ของวิทยานิพนธ์นี้เพื่อต้องการพัฒนาอุปกรณ์ที่เรียกว่า เรียลไทม์ อิน-เซอร์กิต อิมูเลเตอร์ ของไมโครคอมพิวเตอร์แบบชิพเดี่ยวตระกูล 8051 ที่มีราคาถูกขึ้นมา เพื่อใช้เป็นเครื่องมือสำหรับตรวจสอบหรือแก้ไข รวมถึงพัฒนาซอฟต์แวร์ของระบบไมโครคอมพิวเตอร์แบบชิพเดี่ยวตระกูล 8051

อิมูเลเตอร์ที่พัฒนานี้มีคุณสมบัติพิเศษกว่าอิมูเลเตอร์ราคาแพงที่มีขายอยู่ในปัจจุบันคือ มีส่วนตรวจจับข้อมูล (Data Capture) ที่สามารถตรวจจับข้อมูลจากบัฟเฟอร์ข้อมูลของระบบเอง และยังสามารถประยุกต์ใช้ในการตรวจจับข้อมูลจากภายนอกได้อีกด้วย คุณสมบัติพิเศษนี้สามารถนำไปใช้วิเคราะห์ข้อผิดพลาดของระบบที่เกิดจากฮาร์ดแวร์ได้อีกด้วย

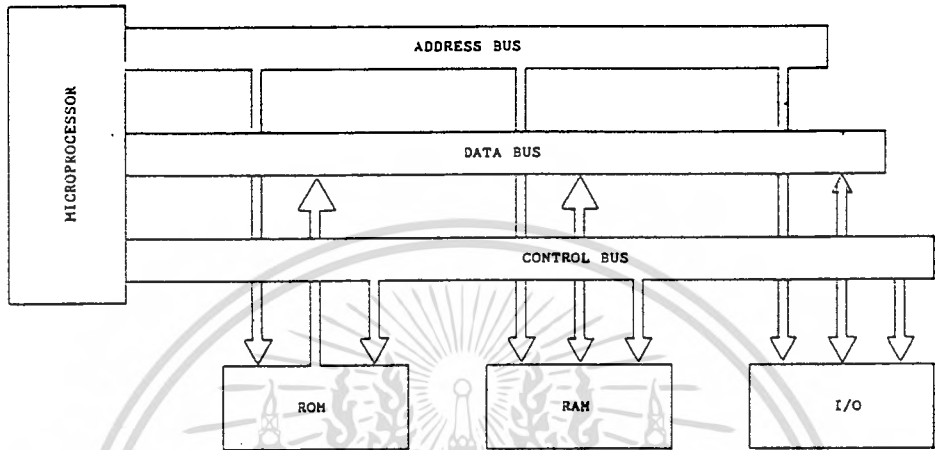
อิมูเลเตอร์ที่พัฒนาขึ้นนี้มีขอบเขตในการพัฒนา 2 ส่วนด้วยกันคือ

1. วงจร ประกอบด้วยวงจรของอิมูเลเตอร์และส่วนตรวจจับข้อมูลซึ่งทำงานร่วมกับอิมูเลเตอร์
2. โปรแกรมควบคุมระบบของอิมูเลเตอร์

โดยที่อิมูเลเตอร์นี้จะอาศัยคอมพิวเตอร์ส่วนบุคคล (IBM-PC) เป็นเทอร์มินอล

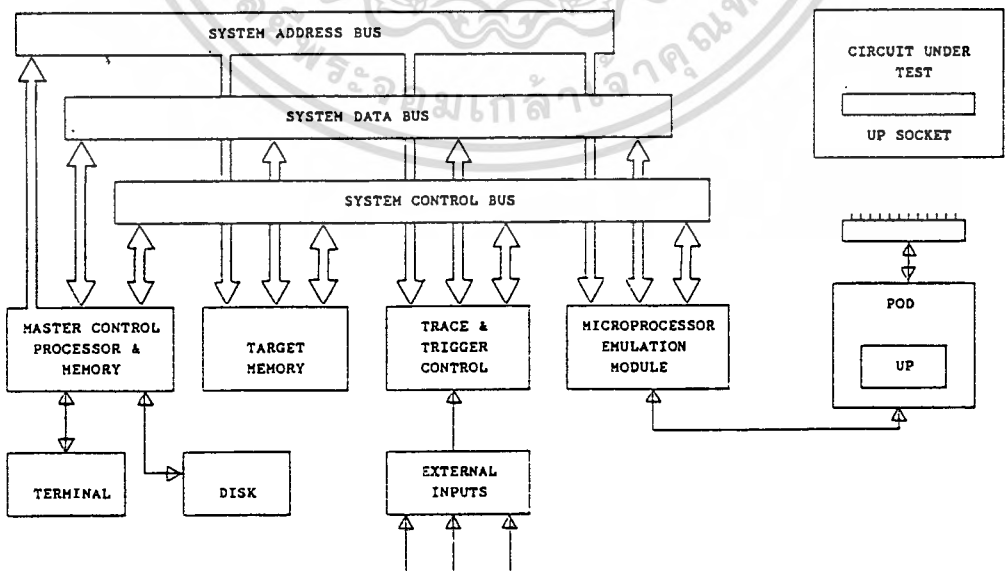
### 1.3 โครงสร้างและหลักการทำงานทั่วไปของอีมูเลเตอร์

ระบบไมโครคอมพิวเตอร์โดยทั่วไปจะประกอบด้วยบัสสามชนิดด้วยกันคือ แอดเดรสบัส ดาต้าบัส และคอนโทรลบัส [2] โดยบัสทั้งสามจะเชื่อมต่อกับอุปกรณ์ต่างๆ ดังรูปที่ 1.1



รูปที่ 1.1 แสดงระบบพื้นฐานของไมโครคอมพิวเตอร์ทั่วไป

จากรูปที่ 1.1 ถ้านำสัญญาณจากบัสต่างๆ ออกมาภายนอกระบบ และสามารถควบคุมสัญญาณเหล่านี้ได้โดยผ่านทางแป้นพิมพ์และจอภาพ จะสามารถทราบถึงการทำงานของโปรแกรมรวมถึงข้อมูลที่นำเข้ามาหรือส่งออกไปภายนอกระบบเพื่อควบคุมอุปกรณ์ทางด้านฮาร์ดแวร์ดังกล่าวมาแล้วข้างต้น



รูปที่ 1.2 แสดงแผนผังของการอีมูเลตเข้าไปในแผ่นวงจรที่มีไมโครคอมพิวเตอร์เป็นส่วนควบ-

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับครูไปงานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นอนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
คู่มือหลัก (Circuit Under Test)  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

จากรูปที่ 1.2 สมมติว่าแผ่นวงจรที่จะนำมาตรวจสอบมีโครงสร้างดังที่แสดงไว้ใน รูปที่

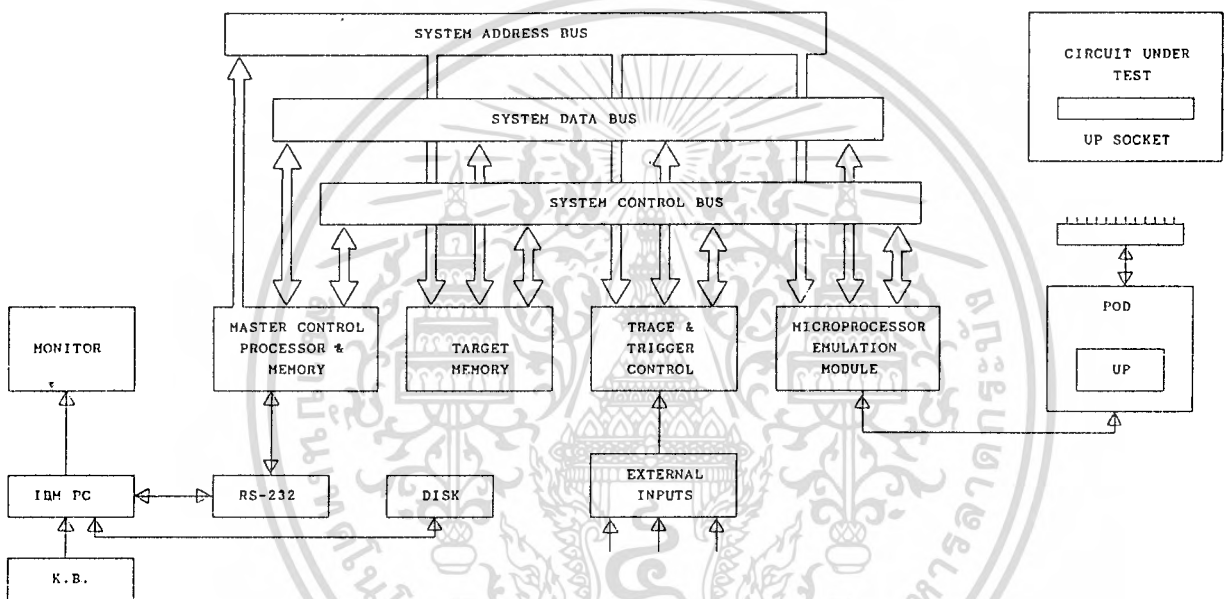
1.1 โดยถอดชิพไมโครโปรเซสเซอร์ออกแล้วนำสายเชื่อมต่อจากพ็อด (Pod) เข้าไปแทน ดังนั้นสาย บัสต่างๆ ของแผ่นวงจรจะถูกเชื่อมต่อเข้าไปในระบบของอีมูเลเตอร์ (Emulator) โดยผ่านทางพ็อด และไมโครโปรเซสเซอร์อีมูเลชันโมดูล (Microprocessor Emulation Module) สำหรับอีมูเล-เตอร์ที่วาง ไปแล้ว ไมโครโปรเซสเซอร์อีมูเลชันโมดูล นี้จะเปลี่ยนแปลงไปตามไมโครโปรเซสเซอร์ ของแผ่นวงจรที่จะนำมาตรวจสอบ โมดูลเหล่านี้จะทำหน้าที่แทนไมโครโปรเซสเซอร์ของแผ่นวงจร ดังนั้น ข้อมูลต่างๆ ที่อยู่บนแผ่นวงจรสามารถย้ายมายังหน่วยความจำของอีมูเลเตอร์ได้ทันที (Target Memory) ทำให้สะดวกในการตรวจสอบแก้ไขผ่านทางเทอร์มินอล (Terminal) ผลที่ได้สามารถ เก็บไว้ในแผ่นดิสก์ หรือ สามารถอ่านโปรแกรมที่บันทึกไว้ในแผ่นดิสก์ลงไปในหน่วยความจำได้ เช่นกัน โดยผ่านทาง มาสเตอร์คอนโทรลโปรเซสเซอร์ (Master Control Processor) นอกจากนี้ ษะรีนโปรแกรมยังสามารถนำสัญญาณภายนอก (External Inputs) เข้ามาเก็บไว้เพื่อทำการ ตรวจสอบเปรียบเทียบกับโปรแกรมว่าถูกต้องและสอดคล้องกันหรือไม่ ตามความสามารถที่ผ่านมาข้าง ต้นจะเห็นว่าเมื่อใช้เทคนิคการอีมูเลท เข้าไปในวงจรของไมโครคอมพิวเตอร์แล้ว เสมือนหนึ่งว่าได้ เปิดเข้าไปในโลกที่ปิดอยู่ของมัน ซึ่งจะทำให้การวิเคราะห์ระบบทำได้รวดเร็วยิ่งขึ้นเป็นอย่างมาก

ในวิทยาลัยพณิชยการนี้ เป็นการเสนอการสร้างอีมูเลเตอร์อย่างง่ายขึ้นมาใช้งาน โดยเลือกเฉพาะ ำกับไมโครคอมพิวเตอร์แบบชิพเดี่ยวเบอร์ 8051 ของบริษัทอินเทล

## บทที่ 2 ทฤษฎีและการออกแบบ

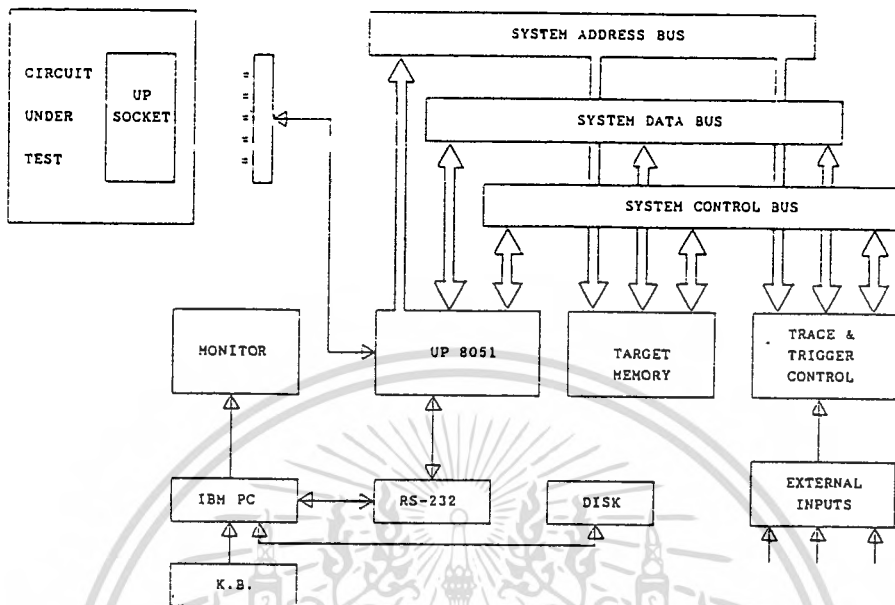
### 2.1 การใช้เครื่อง IBM-PC เป็นเทอร์มินอล

ในหัวข้อนี้จะเป็นการกล่าวถึงการออกแบบสร้างอิมูเลเตอร์ขึ้นใช้งาน โดยเริ่มจากรูปที่ 1.2 ในหัวข้อที่ 1 ส่วนของเทอร์มินอลจะใช้เครื่องคอมพิวเตอร์ส่วนบุคคล IBM-PC ซึ่งมีตัวขับเคลื่อนแม่เหล็ก (Floppy Disk Drive) อยู่แล้วจึงใช้งานได้เลย การติดต่อสื่อสารกับอิมูเลเตอร์กระทำผ่านทางพอร์ทอนุกรม RS-232 [3] ดังที่เห็นสามารถเขียนรูปใหม่ได้ดังรูปที่ 2.1



รูปที่ 2.1 แสดงแผนผังของการอิมูเลทเข้าไปในวงจรโดยใช้ IBM-PC เป็นเทอร์มินอล

เมื่อพิจารณาต่อมาหากตัวอิมูเลเตอร์ถูกออกแบบมาให้ใช้งานกับไมโครคอมพิวเตอร์ที่มีไมโครโปรเซสเซอร์เบอร์เดียวกันตลอด จะสามารถทำการตัดส่วของพ็อต และอิมูเลชันโมดูลออกได้ โดยขี้มาใส่เตอร์คอนโทรลโปรเซสเซอร์เบอร์เดียวกับไมโครโปรเซสเซอร์บนแผ่นวงจร เมื่อกระทำดั่งนี้สของอิมูเลเตอร์จะเหมือนกับบัสของวงจรที่นำมาตรวจสอบทุกประการ ดั่งนั้นแผนผังของวงจรจะเขียนได้ดังรูปที่ 2.2



รูปที่ 2.2 แสดงแผนผังของวงจรอิมูเลเตอร์ที่ทำการออกแบบ

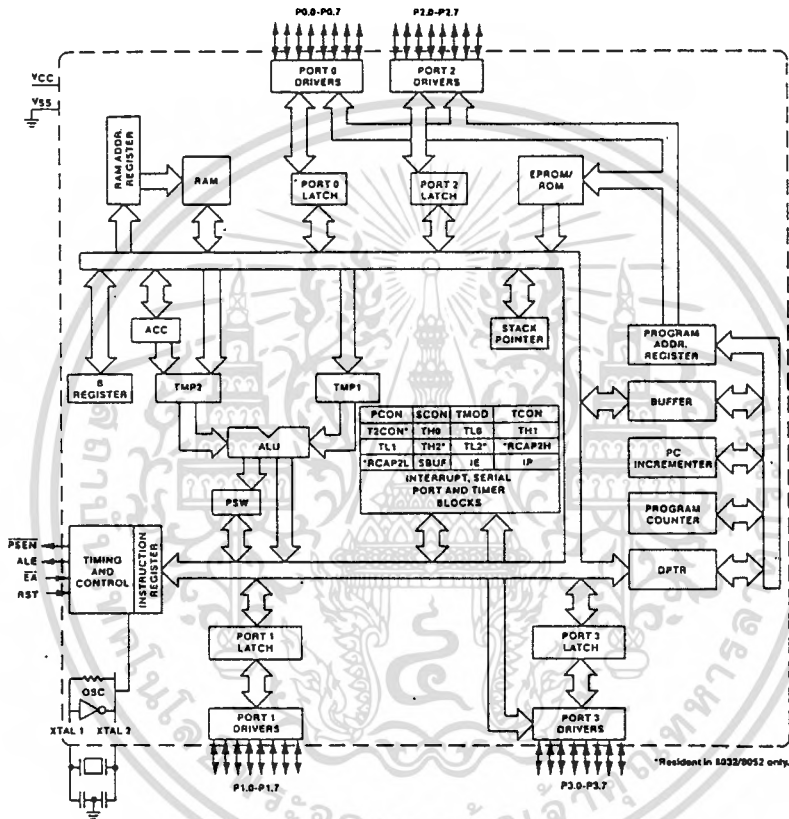
สำหรับการเลือกไมโครโปรเซสเซอร์ที่ใช้ในอิมูเลเตอร์นั้น จะเลือกใช้ไมโครคอมพิวเตอร์แบบชิพเดียว เพราะมีการนำไปใช้งานด้านการควบคุมกันเป็นที่แพร่หลาย ไมโครคอมพิวเตอร์แบบชิพเดียวก็น่าจะมีหลายบริษัทที่ผลิตออกมา เช่น บริษัทอินเทล บริษัทไมโครไลรา เป็นต้น แต่เมื่อพิจารณาถึงความนิยมในการใช้งานจะพบว่า มีการนำเอาไมโครโปรเซสเซอร์ของบริษัทอินเทลมาใช้งานอย่างแพร่หลาย ไมโครคอมพิวเตอร์แบบชิพเดี่ยวตระกูล 8048 ของบริษัทอินเทลได้ถูกนำมาใช้งานทางด้านควบคุมหลายปีแล้ว คาดว่ามีผู้ใช้งานเป็นจำนวนมากที่คุ้นเคยกับลักษณะ โครงสร้างของไมโครโปรเซสเซอร์จากบริษัทอินเทล ดังนั้นจึงเลือกใช้ไมโครโปรเซสเซอร์ของบริษัทอินเทลเช่นกัน แต่จะเลือกใช้ชิพตระกูล 8051 (MCS-51) [4] ซึ่งคาดว่าจะได้รับความนิยมแทน 8048 เนื่องจากมีประสิทธิภาพดีกว่ากันมาก ไม่ว่าจะเป็นขนาดของหน่วยความจำ ชุดคำสั่ง ความเร็วในการทำงาน ดังนั้นเพื่อความเข้าใจในวงจรของบทถัดไป (บทที่ 3) ได้ดียิ่งขึ้นจึงจะขอล่าวถึง MCS-51 พอเป็นสังเขปดังนี้

ไมโครคอมพิวเตอร์แบบชิพเดี่ยวตระกูล MCS-51 เป็นไมโครคอมพิวเตอร์ที่เหมาะสมกับการนำมาใช้งานทางด้านควบคุมเป็นอย่างมาก เพราะมีความเร็วในการทำงานสูง มีคำสั่งที่จัดการกับข้อมูลอย่างมีประสิทธิภาพ การแลกเปลี่ยนหรืออ้างอิงข้อมูลภายในสามารถกระทำได้อย่างคล่องตัว

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## 2.2 โครงสร้างและการทำงานของไมโครคอมพิวเตอร์แบบซีพียูเดี่ยวตระกูล MCS-51

บล็อกไดอะแกรมของโครงสร้างภายใน MCS-51 จะเป็นดังรูปที่ 2.3



รูปที่ 2.3 แสดงโครงสร้างภายในของไมโครคอมพิวเตอร์แบบซีพียูเดี่ยวตระกูล MCS-51 พร้อมทั้งข้อสังเกตต่างๆ

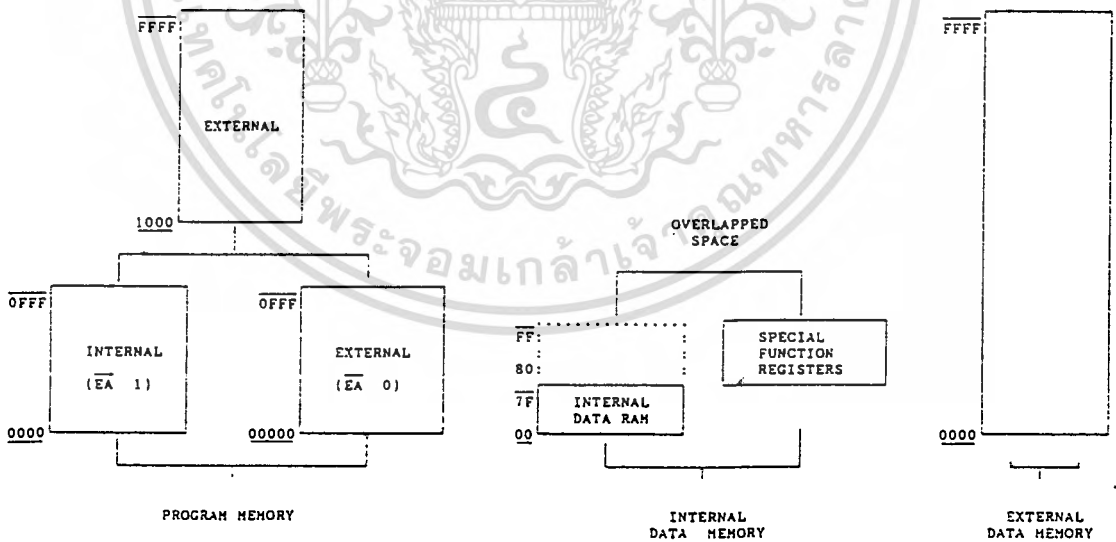
โครงสร้างหลักของ MCS-51 จะประกอบด้วย

- CPU ขนาด 8 บิต
- มิวจรอสซิลเลเตอร์ภายในตัว

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

- มีหน่วยความจำแบบรอม ขนาด 4 กิโลไบต์
- มีหน่วยความจำแบบแรม ขนาด 128 ไบต์
- มีรีจิสเตอร์สำหรับทำหน้าที่พิเศษ 21 รีจิสเตอร์
- มีสายนำสัญญาณสำหรับเชื่อมต่อกับอุปกรณ์ภายนอก 32 เส้น
- สามารถต่อหน่วยความจำภายนอกได้ 64 กิโลไบต์
- มีทเมอร์/เคาน์เตอร์ ขนาด 16 บิต จำนวนสองชุด
- มีโครงสร้างของการอินเทอร์รัพท์ได้ห้าแห่งประกอบด้วยระดับของความสำคัญสองระดับ
- มีพอร์ตอนุกรมที่ทำงานแบบ ฟูลดูเพล็กซ์หนึ่งพอร์ต
- สามารถอ้างอิงแอดเดรสแบบบิตได้ในกรณีที่มีการประมวลผลแบบบูลีน ( Boolean Processing)

ลักษณะการแม็พของหน่วยความจำจะเป็นดังรูปที่ 2.4



รูปที่ 2.4 แสดงการแม็พของหน่วยความจำ (Memory Map)

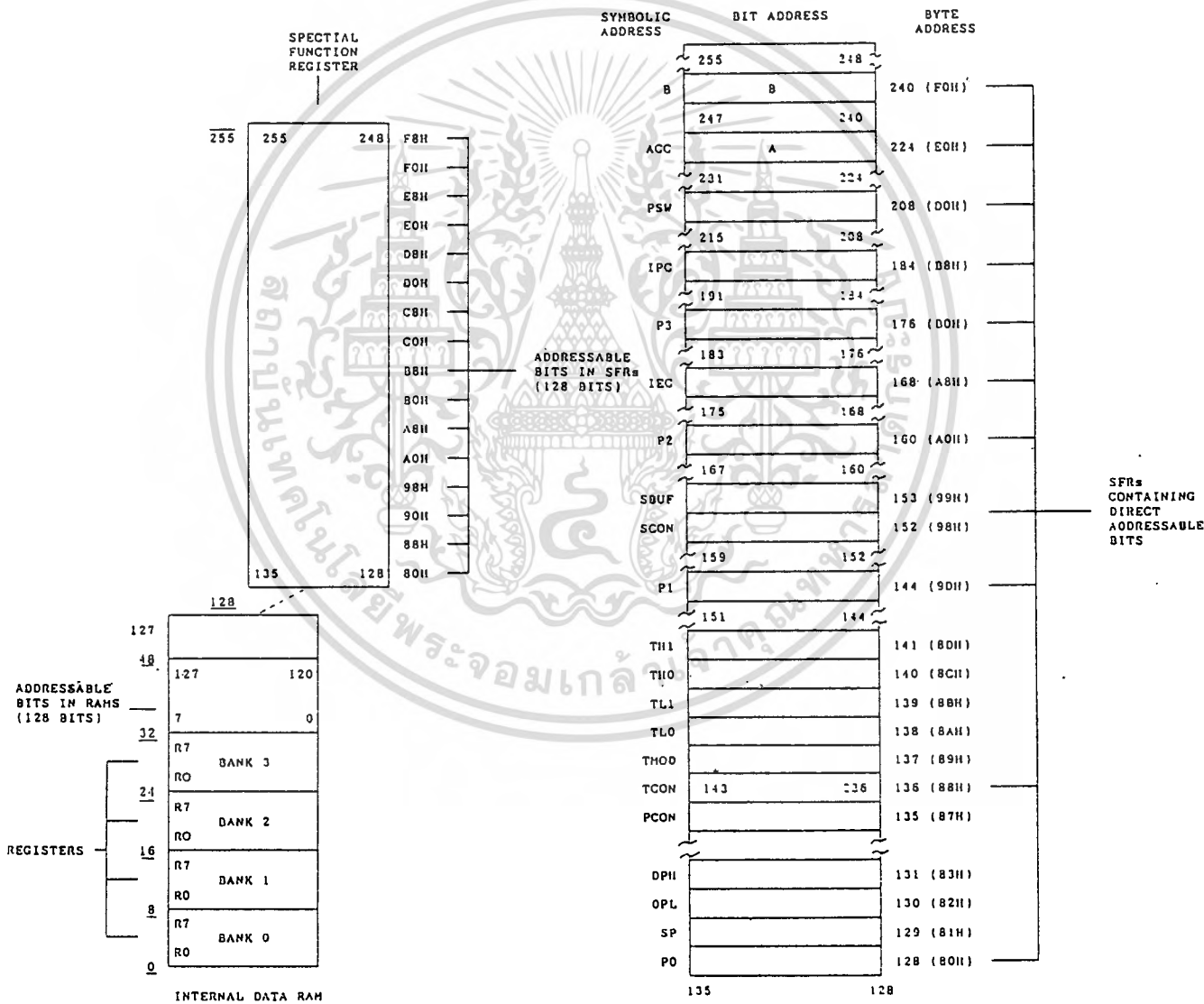
จากรูปที่ 2.4 MCS- 8051 จะแยกแอดเดรสออกเป็นสองส่วน คือ หน่วยความจำที่ใช้เก็บโปรแกรม และหน่วยความจำที่ใช้เก็บข้อมูล สำหรับหน่วยความจำที่ใช้เก็บโปรแกรมสามารถมีได้ถึงเอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

64 กิโลไบต์โดยที่ในจำนวน 64 กิโลไบต์นี้อยู่ภายในตัว MCS-51 จำนวน 4 กิโลไบต์ การอ้างอิงหน่วยความจำ 4 กิโลไบต์นี้จะถูกควบคุมด้วยขา  $\overline{EA}$  ถ้าขา  $\overline{EA}$  มีลอจิกเป็น 0 จะใช้หน่วยความจำภายนอกทั้งหมด 64 กิโลไบต์ แต่ถ้าเป็นลอจิก 1 จะใช้หน่วยความจำภายใน 4 กิโลไบต์แรกจากนั้นจะใช้หน่วยความจำภายนอกจนกระทั่งครบ 64 กิโลไบต์ ส่วนหน่วยความจำที่ใช้เก็บข้อมูลประกอบด้วยแรมภายในตัวจำนวน 128 ไบต์ พร้อมกับรีจิสเตอร์สำหรับทำหน้าที่พิเศษต่างๆ (Special Function Register) อีกจำนวน 21 รีจิสเตอร์ ซึ่งมีชื่อต่างๆ ดังนี้

- ACC	Accumulator
- B	B Register
- PSW	Program Status Word
- SP	Stack Pointer
- DPTR	Data Pointer (แยกเป็น DPH และ DPL)
- P0	Port 0
- P1	Port 1
- P2	Port 2
- P3	Port 3
- IP	Interrupt Priority
- IE	Interrupt Enable
- TMOD	Timer/Counter Mode
- TCON	Timer/Counter Control
- TH0	Timer/Counter 0 (High Byte)
- TL0	Timer/Counter 0 (Low Byte)
- TH1	Timer/Counter 1 (High Byte)
- TL1	Timer/Counter 1 (low Byte)

- SCON                      Serial control
- SBUF                      Serial Data Buffer
- PCON                      Power Control

รายละเอียดของการแบ่งหน่วยความจำที่ใช้เก็บข้อมูลจะเป็นดังรูปที่ 2.5



รูปที่ 2.5 แสดงถึงการแบ่งหน่วยความจำที่ใช้เก็บข้อมูล

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

จากรูปที่ 2.5 หน่วยความจำภายในที่ใช้เก็บข้อมูลจะถูกแบ่งออกเป็นสองส่วนคือ แอดเดรส 0 ถึง 127 ใช้เก็บข้อมูลภายใน และแอดเดรสที่ 128 ถึง 255 จะทำหน้าที่เป็นรีจิสเตอร์ที่ทำหน้าที่พิเศษตามชื่อที่กำหนด และมีตำแหน่งที่แน่นอน เฉพาะส่วนแรกตั้งแต่แอดเดรส 0 ถึง 31 จะถูกแบ่งออกเป็นสี่กลุ่มๆ ละแปดไบต์ เรียกแต่ละกลุ่มว่ารีจิสเตอร์แบริงค์ 0 ถึง 3 เรียงกันไปตามลำดับ แต่ละแบริงค์จะประกอบด้วยรีจิสเตอร์สำหรับใช้งานทั่วไปอีกแปดตัวเริ่มจาก 0 ถึง 7 เรียงไปตามลำดับเช่นกัน หรือจะเรียกใช้งานตามค่าแอดเดรสโดยตรงเลยก็ได้

สำหรับรายละเอียดของรีจิสเตอร์ที่ทำหน้าที่พิเศษต่างๆ จะเป็นดังนี้

- แอควิวมูลเตอร์ เป็นรีจิสเตอร์ที่ใช้เก็บข้อมูลหรือผลลัพธ์ของคำสั่ง
- รีจิสเตอร์บี เป็นรีจิสเตอร์ที่ใช้เฉพาะคำสั่งการคูณและหารเท่านั้น
- สแต็คพอยเตอร์ เป็นรีจิสเตอร์ขนาดแปดบิต ค่าของสแต็คจะอยู่ที่ใดๆ ของหน่วยความจำรวมจำนวน 128 ไบต์ภายในชิพ เมื่อ 8051 ถูกรีเซ็ตค่าสแต็คจะถูกกำหนดเริ่มต้นไว้ที่ 07H
- ดาต้าพอยเตอร์ เป็นรีจิสเตอร์ขนาด 16 บิต แยกออกเป็นไบต์สูง (DPH) และไบต์ต่ำ (DPL) หน้าที่หลักคือเอาไว้เก็บค่าแอดเดรสจำนวน 16 บิต
- พอร์ต 0 ถึง 3 จะเป็นพอร์ตขนาด แปดบิตที่สั่งให้เป็นอินพุทหรือเอาต์พุทก็ได้ และแบบที่ค้างสถานะทางลอจิกไว้ได้โดยสั่งผ่านทางรีจิสเตอร์ที่ทำหน้าที่พิเศษ คือรีจิสเตอร์ P0 ถึง P3 พอร์ต 0 และพอร์ต 2 ยังใช้เชื่อมต่อกับหน่วยความจำภายนอกด้วย นอกจากนั้น พอร์ต 3 ยังถูกใช้เป็นพอร์ตอนุกรมรับสัญญาณอินเทอร์เฟซจากภายนอก เป็นไทเมอร์ และสัญญาณอ่านหรือเขียนข้อมูลไปยังหน่วยความจำภายนอกอีกด้วยดังนี้

ขาของพอร์ต 3	หน้าที่อื่นนอกจากเป็น I/O
P3.0	RXD (รับสัญญาณอนุกรม)
P3.1	TXD (ส่งสัญญาณอนุกรม)
P3.2	$\overline{\text{INT0}}$ (อินเทอร์เฟซจากภายนอก)
P3.3	$\overline{\text{INT1}}$ (อินเทอร์เฟซจากภายนอก)
P3.4	T0 (ไทเมอร์ 0 รับสัญญาณจากภายนอก)
P3.5	T1 (ไทเมอร์ 1 รับสัญญาณจากภายนอก)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้คัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

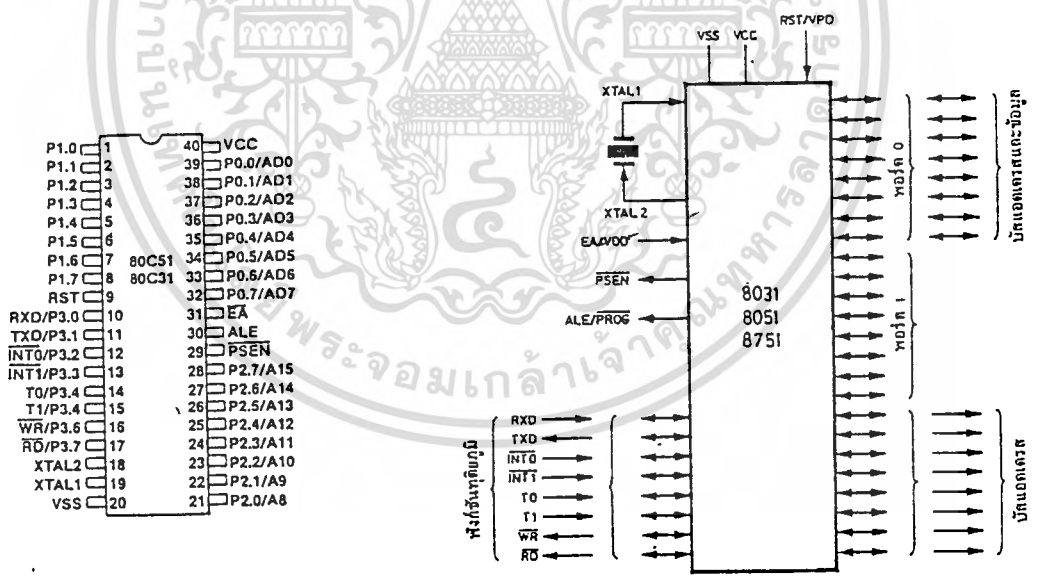
P3.6  $\overline{WR}$  (สัญญาณเขียนหน่วยความจำภายนอก)

P3.7  $\overline{RD}$  (สัญญาณอ่านหน่วยความจำภายนอก)

- บัฟเฟอร์ข้อมูลอนุกรม ถูกแยกเป็นสองรีจิสเตอร์... ตัวที่หนึ่งสำหรับส่งข้อมูลออกและอีกตัวหนึ่งสำหรับรับข้อมูลเข้า

- รีจิสเตอร์ควบคุมและแสดงสถานะ ได้แก่ รีจิสเตอร์ IP IE TMOD TCON SCON และ PCON ซึ่งแต่ละตัวจะประกอบด้วยบิตที่ใช้ควบคุมและแสดงสถานะสำหรับการอินเทอร์รัพท์ของระบบไทมเมอร์ และพอร์ตอนุกรม

เพื่อให้เห็นภาพพจน์ของ 8051 ที่เกี่ยวข้องกับพอร์ตและส่วนต่างๆ ได้ชัดเจนขึ้นจะเขียนหน้าที่ของพอร์ตเมื่อทำงานกับหน่วยความจำภายนอกได้ดังรูปที่ 2.6



รูปที่ 2.6 แสดงหน้าที่ของพอร์ตเมื่อเชื่อมต่อกับหน่วยความจำภายนอก

หลังจากทำความเข้าใจกับโครงสร้างภายในแล้ว ลองพิจารณาถึงการใช้งานของสายสัญญาณที่ปรากฏภายนอกบ้างเพื่อให้เข้าใจได้ดียิ่งขึ้น

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

จากโครงสร้างภายในของ MCS-51 ในรูปที่ 2.3 จะมีบัสสองทิศทาง 4 เส้น และพอร์ทขนาด 8 บิต เมื่อใช้หน่วยความจำภายในตัว ในกรณีที่ผู้ใช้หน่วยความจำภายใน พอร์ท 0 และพอร์ท 2 จะถูกใช้เป็นบัสของข้อมูลและแอดเดรส ดังนั้นพอร์ททั้งสองยังคงใช้งานเป็นอินพุตและเอาต์พุตโดยพอร์ท 0 ทำหน้าที่เป็นสายสัญญาณแอดเดรส A0.....A7 และเป็นบิตข้อมูล D0.....D7 ส่วนพอร์ท 2 ใช้งานเป็นสายสัญญาณแอดเดรส A8.....A15

เอาต์พุตของขา  $\overline{RD}$  และ  $\overline{WR}$  มาจากสายเอาต์พุตของพอร์ท 3 เพื่อใช้ในการอ่านและเขียนข้อมูลของหน่วยความจำภายนอก

ขา  $\overline{PSEN}$  เป็นขารับสัญญาณสำหรับเปิดให้มีการอ่านหน่วยความจำภายนอกโดยสัญญาณ  $\overline{PSEN}$  จะทำงานสองครั้งในหนึ่งรอบคำสั่งเหมือนสัญญาณ ALE เนื่องจากมีการอ่านข้อมูลจำนวนสองไบต์ในแต่ละรอบคำสั่ง และขา  $\overline{PSEN}$  นี้จะทำงานต่อเมื่อมีภาษาเครื่องเก็บอยู่ในหน่วยความจำภายนอกเท่านั้น

ขา  $\overline{EA}$  เป็นอินพุตที่ใช้ร่วมกับแอดเดรสภายนอกโดยมีค่าลอจิก "0" เมื่อโปรแกรมเมอร์อ่านคำสั่งจากหน่วยความจำภายนอก

จะเห็นว่า 8051 มีวงจรมับและตั้งเวลาชนิด 16 บิตอยู่สองตัว เมื่อทำหน้าที่เป็นวงจรมับเวลา รีจิสเตอร์ที่ทำหน้าที่ตั้งเวลาจะเพิ่มค่าขึ้นหนึ่งทุกๆ รอบคำสั่งของเครื่อง และจะนับด้วยอัตราสูงสุดที่  $1/12$  ของความเร็วสัญญาณนาฬิกาของโปรแกรมเมอร์ ส่วนการทำงานเป็นวงจรมับรีจิสเตอร์จะนับเพิ่มขึ้นหนึ่งเมื่อสัญญาณอินพุต  $T0$  หรือ  $T1$  เป็นขอบของสัญญาณขาสูง อัตราการนับสูงสุดคือ  $1/24$  ของความเร็วสัญญาณนาฬิกาของโปรแกรมเมอร์ วงจรมับและตั้งเวลา 0 และ 1 มีวิธีโปรแกรมให้ทำงานได้ต่างกันถึง 4 แบบ รวมทั้งการทำงานเป็น 8 บิต หรือ 16 บิต และการบรรจุค่าพีรีเซ็ทหนึ่งค่าได้อย่างอัตโนมัติ

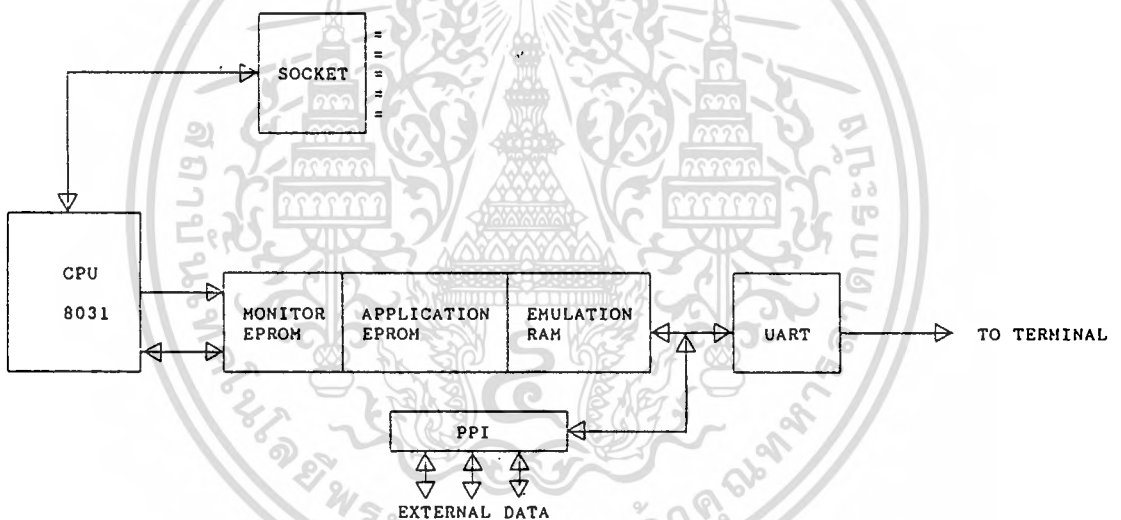
8051 เป็นชิพที่มีอินเทอร์เฟสอนุกรมชนิดสองทิศทาง ทำให้รับและส่งข้อมูลพร้อมกัน ตัวรับข้อมูลชนิดอะซิงโครนัส (Asynchronous Receiver) มีบัฟเฟอร์สำหรับข้อมูลเป็นพิเศษเพิ่มความเร็วในการสื่อสาร และสามารถเลือกโปรแกรมใช้งานแบบหนึ่งแบบใดใน 4 แบบ ด้วยการใส่โปรแกรมควบคุมอัตราการส่งข้อมูลและรูปแบบของข้อมูล

8051 สามารถรับการอินเทอร์รัพท์ได้ 5 แหล่งคือ  $\overline{INT0}$   $\overline{INT1}$  (กำหนดให้ใช้ระดับพัลส์

หรือขอบขาพัลส์ก็ได้) และจากวงจรนับและตั้งเวลาที่ 0 ถึง 1 รวมทั้งจากพอร์ตอนุกรม โดยสามารถกำหนดลำดับความสำคัญของการอินเทอร์รัพท์ได้ 2 ระดับ แต่ละแหล่งของอินเทอร์รัพท์จะกำหนดเป็นเวกเตอร์เฉพาะ (ซีแอดเดรส) ดังนั้นเมื่อมีอินเทอร์รัพท์เข้ามา ตัวโปรเซสเซอร์จะกระโดดไปที่ส่วนของโปรแกรมที่ทำงานตามวัตถุประสงค์ของอินเทอร์รัพท์นั้น หลังจากเก็บข้อมูลต่างๆ ของโปรแกรม-เคาน์เตอร์ลงในสแต็ก

### 2.3 การออกแบบ 8051 อีมูเลเตอร์

ในส่วนของการออกแบบ 8051 อีมูเลเตอร์ที่ออกแบบสร้างสามารถเขียนเป็นบล็อกไดอะแกรมได้ดังรูปที่ 2.7

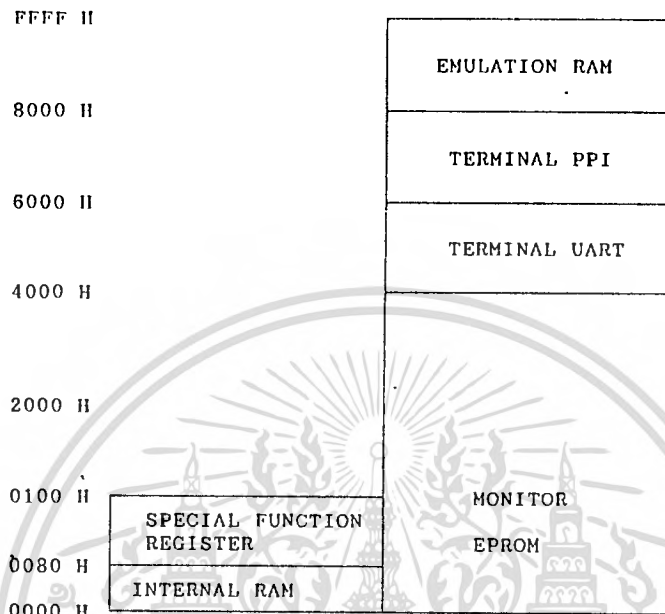


รูปที่ 2.7 แสดงบล็อกไดอะแกรมของ 8051 อีมูเลเตอร์

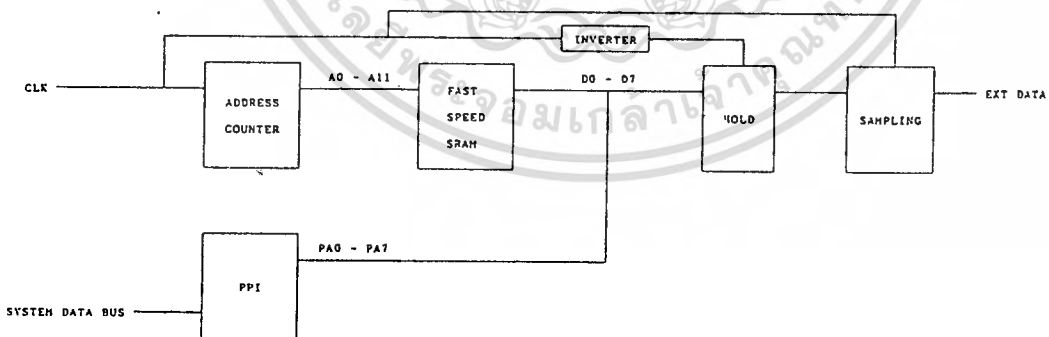
จากรูปที่ 2.7 ไมโครโปรเซสเซอร์จะใช้เบอร์ 8031 ซึ่งจะเหมือนกับ 8051 เพียงแต่ไม่มีหน่วยความจำแบบรวมภายใน โดยขาทุกขาของไมโครโปรเซสเซอร์จะถูกต่อออกมารอไว้ที่ซ็อกเก็ตเพื่อต่อไปยังบอร์ดอื่นด้วยสายแถบขนาด 40 เส้น หน่วยความจำของระบบจะประกอบด้วย โปรแกรมควบคุมระบบของ 8051 อีมูเลเตอร์ และอีมูเลชันแรมที่ใช้สำหรับเก็บโปรแกรมของบอร์ดอื่นหรือโปรแกรมอื่นๆ ที่จะสั่งให้ 8051 อีมูเลเตอร์ทำงานนอกเหนือไปจากโปรแกรมที่กำหนดไว้ในโปรแกรมควบคุมระบบ การติดต่อกับ IBM-PC จะกระทำผ่านทางชิพ USART [5] ซึ่งทำหน้าที่เป็นพอร์ตอนุกรม

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ส่วนการรับสัญญาณของ 8051 จะผ่านทางชิพ PPI (Programmable peripheral interface) เบอร์ 8255 และลักษณะของหน่วยความจำจะเป็นดังรูปที่ 2.8



รูปที่ 2.8 แสดงการแม็พหน่วยความจำของ 8051 อีมีเลเตอร์



รูปที่ 2.9 แสดงบล็อกไดอะแกรมของส่วนเก็บข้อมูล (Data capture)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

จากรูปที่ 2.9 แสดงถึงส่วนเก็บข้อมูล (Data capture) เพื่อนำเอาสัญญาณจากบัสข้อมูลเข้ามาวิเคราะห์ในระบบ เนื่องจากการเปลี่ยนแปลงของข้อมูลบนบัสข้อมูลมีความเร็วสูง จึงเลือกใช้หน่วยความจำชนิดความเร็สูง (Fast Ram) เก็บข้อมูล จากรูป สัญญาณข้อมูลจะถูกสุ่ม (Sampling) เข้ามาและคงไว้ (Hold) บนบัสข้อมูลของฟาส์แรม ฟาส์แรมจะเก็บข้อมูลเข้าไปยังตำแหน่งแอดเดรสที่ส่งออกมาจากส่วนสร้างสัญญาณแอดเดรส (Address counter) ส่วนสร้างสัญญาณแอดเดรสจะเพิ่มค่าขึ้นทีละหนึ่งตามสัญญาณนาฬิกาที่เข้ามากระตุ้น

เมื่อต้องการอ่านข้อมูลในฟาส์แรมเข้ามาในระบบ จะกระทำโดยสร้างสัญญาณนาฬิกาเข้ามาเป็นตัวกระตุ้นโดยผ่านทาง PPI เพื่อสร้างสัญญาณแอดเดรสให้ฟาส์แรม ข้อมูลที่ส่งออกมาจากฟาส์แรมจะถูกรับเข้าสู่ระบบโดยผ่านทาง PPI เช่นเดียวกัน

#### 2.4 ชุดคำสั่งที่ใช้กับ 8051 ไมโครคอนโทรลเลอร์

ชุดคำสั่งที่ออกแบบไว้ใน 8051 ไมโครคอนโทรลเลอร์มีคำสั่งดังต่อไปนี้

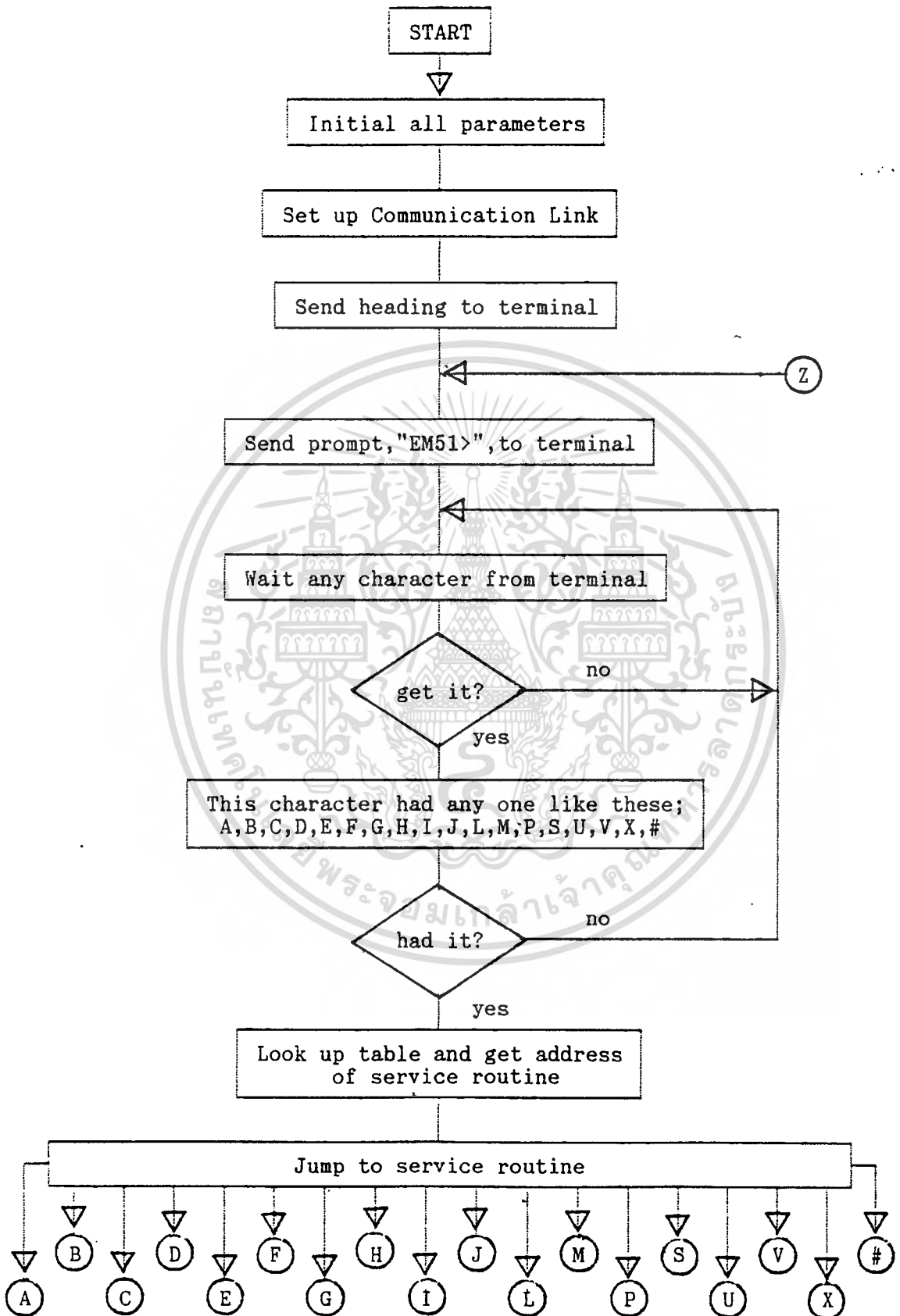
A(uto)	หมายถึง ให้ 8051 ไมโครคอนโทรลเลอร์ รันโปรแกรมที่ตำแหน่งแอดเดรสที่กำหนดให้ พร้อมทั้งตรวจจับและบันทึกข้อมูลที่เกิดขึ้นบนบัสข้อมูล
B(reak)	หมายถึง การกำหนดให้โปรแกรมหยุดเพื่อดูค่าต่างๆ ในรีจิสเตอร์
C(opy)	หมายถึง การลอกข้อมูลจากที่หนึ่งไปยังอีกที่หนึ่งบนหน่วยความจำ
D(ump)	หมายถึง การนำเอาข้อมูลในหน่วยความจำขึ้นมาแสดงบนจอภาพ
E(dit)	หมายถึง การแก้ไขข้อมูลในหน่วยความจำ
F(ind)	หมายถึง ให้ค้นหาข้อมูลที่กำหนด และแสดงตำแหน่งข้อมูลที่ค้นพบ
G(o)	หมายถึง ให้ 8051 ไมโครคอนโทรลเลอร์ รันโปรแกรมที่ตำแหน่งแอดเดรสที่กำหนดให้
H(elp)	หมายถึง ให้แสดงคำสั่งที่ใช้ในงานใน 8051 ไมโครคอนโทรลเลอร์
I(nsert)	หมายถึง ให้ใส่ค่าที่ตามมาหลังคำสั่งลงไปยังตำแหน่งแอดเดรสที่ระบุ
J(ump)	หมายถึง ให้แสดงการกระโดดเพื่อรันโปรแกรมบางส่วนภายในโปรแกรมควบคุมระบบ
L(oad)	หมายถึง ให้รอรับโปรแกรมที่ทำการคอมไพล์ เรียบร้อยแล้วและอยู่ในรูปของ Hex Intel's Format แล้วบรรจุลงในหน่วยความจำ

# สำนักหอสมุดกลาง พระจอมเกล้าลาดกระบัง

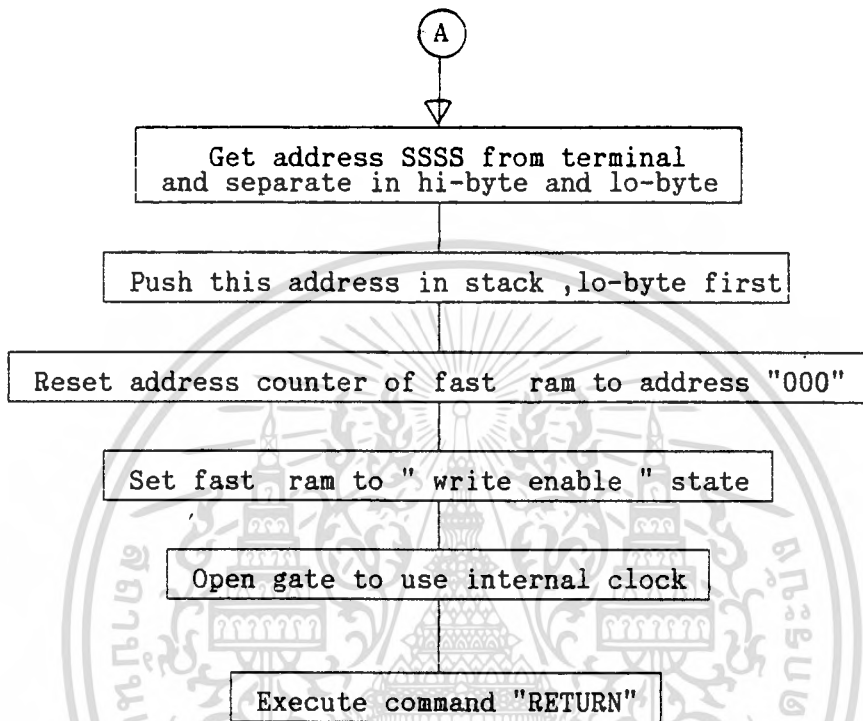
M(ove)	หมายถึง การย้ายข้อมูลจากแคชแรมมายังหน่วยความจำของระบบ
P(reprocessor)	หมายถึง การกรองข้อมูลที่บันทึกได้จากบัสข้อมูลของ 8051 อีเอ็มแอลเตอร์
S(ingle)	หมายถึง ให้รันโปรแกรมที่ละคำสั่งพร้อมทั้งแสดงค่าต่างๆ บนรีจิสเตอร์
U(nassembler)	หมายถึง ให้เปลี่ยนแอสเซมบลีโค้ด (Operation code) จากเลขฐานสิบหก ให้เป็นภาษาแอสเซมเบลอร์
V(erify)	หมายถึง ให้ทำการเปรียบเทียบข้อมูลภายในหน่วยความจำ
eX(ternal)	หมายถึง ให้เก็บข้อมูลจากภายนอกลงบนแคชแรม. โดยใช้สัญญาณนาฬิกาจาก ภายนอก
#	หมายถึง ให้นำเลขฐานสิบหกสองจำนวนมาบวกและลบกันแล้วแสดงผล

## 2.5 โพลีชาร์ทแสดงการทำงานของ 8051 อีเอ็มแอลเตอร์

โพลีชาร์ทการทำงานของโปรแกรมแต่ละคำสั่งจะมีรายละเอียดดังนี้

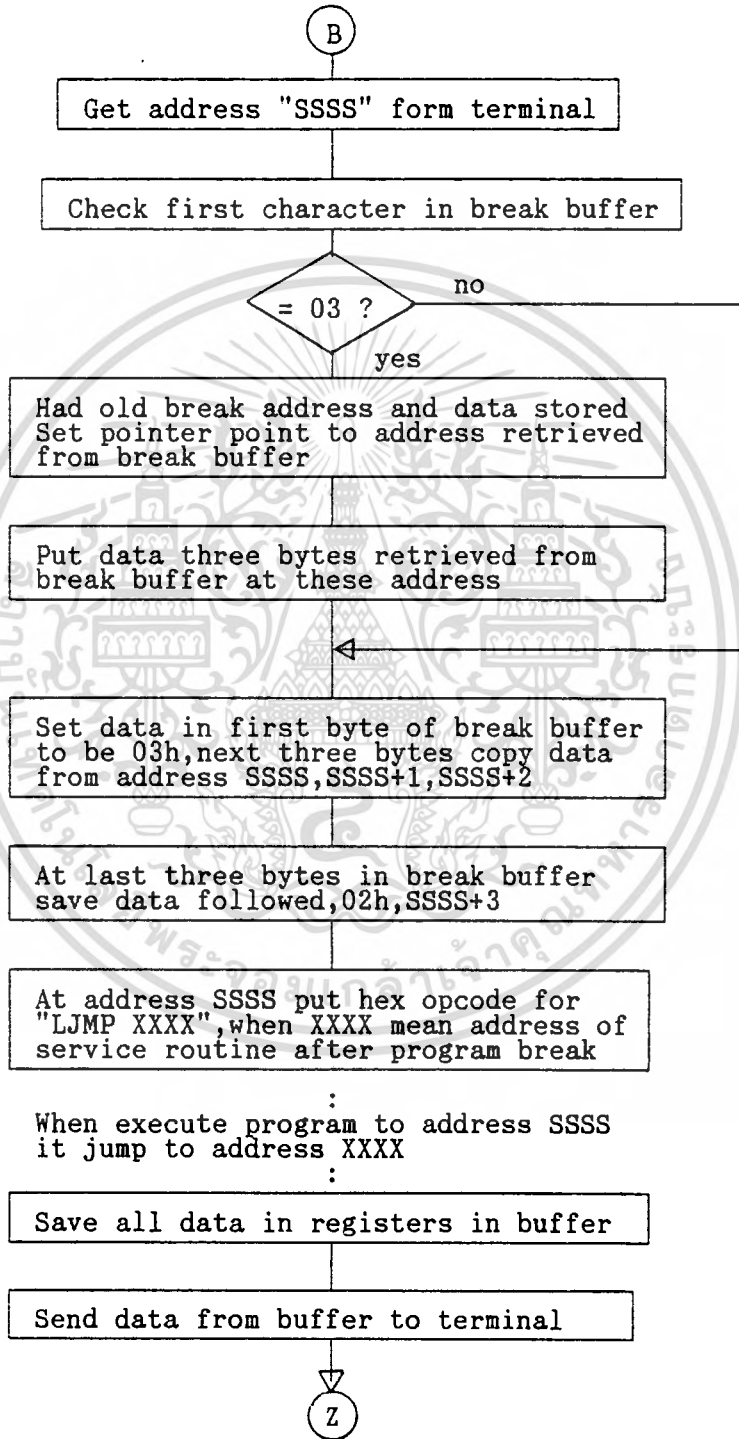


Routine ; A(uto)  
 Syntax ; A SSSS  
 Detail ; Execute program at address SSSS and capture data



รูปที่ 2.11 แสดงโฟลว์ชาร์ทของคำสั่ง A(uto)

Routine ; B(reak)  
 Syntax ; B SSSS  
 Detail ; Program break at address "SSSS" and show data in some registers.



รูปที่ 2.12 แสดงไฟล์ซาร์ทของคำสั่ง B(reak)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่อนำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
 ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Routine ; C(opy)

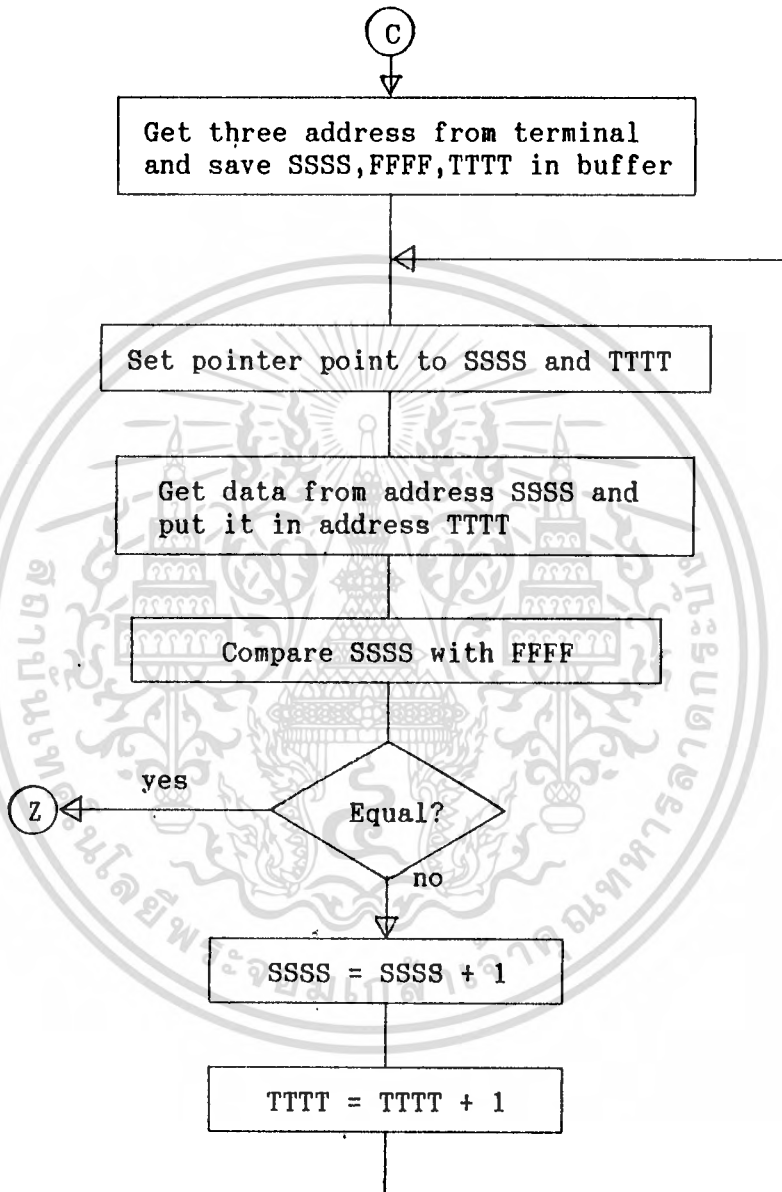
Syntax ; C SSSS FFFF TTTT

when SSSS = start address of source block

FFFF = end address of source block

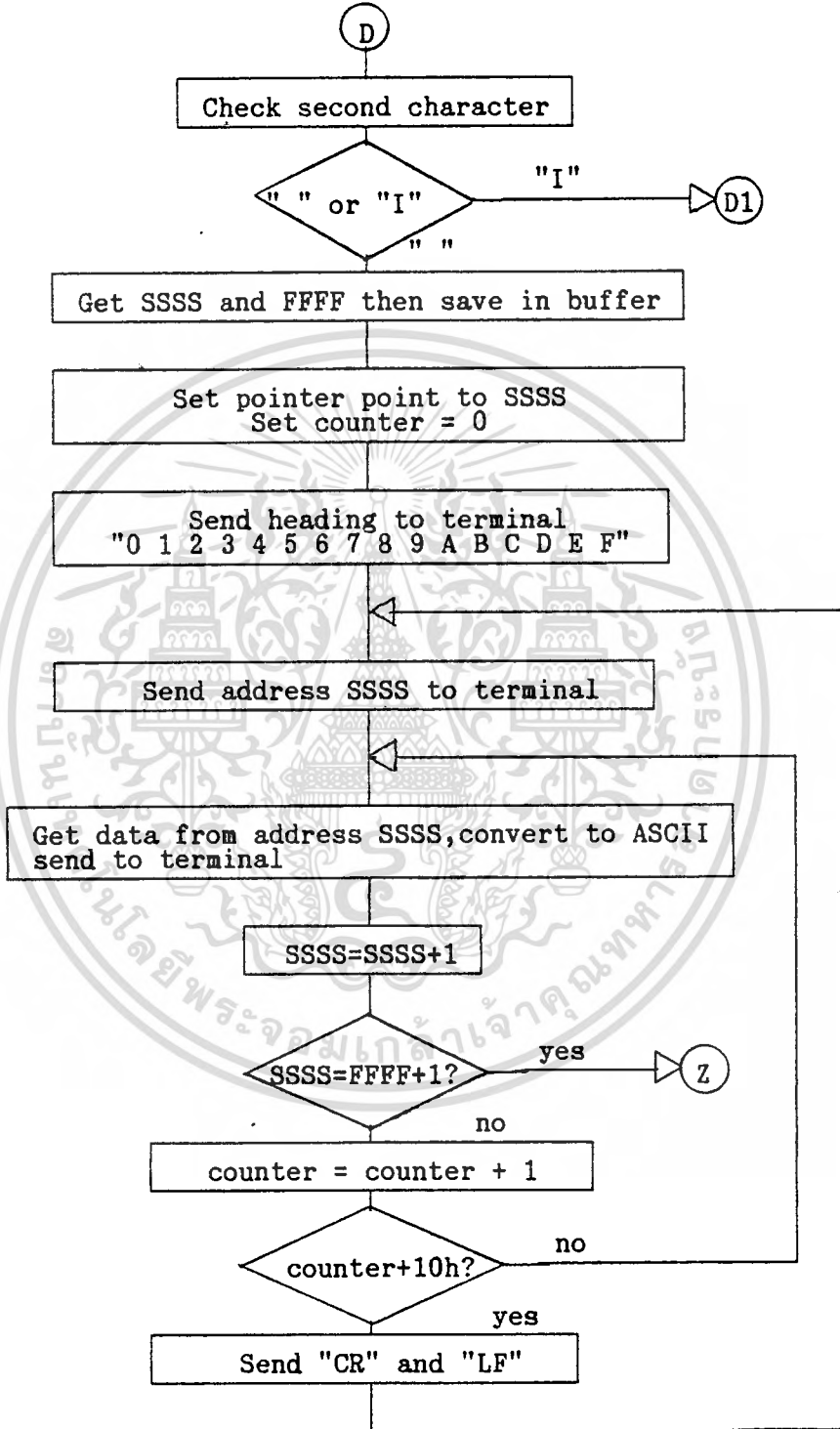
TTTT = start address of target block

Detail ; Copy data from one block of memory to another



รูปที่ 2.13 แสดงโฟลว์ชาร์ทของคำสั่ง C(opy)

Routine ; D(ump)  
 Syntax ; D SSSS FFFF (for dump external memory)  
 ; DI SS FF (for dump internal memory)  
 Detail ; Dump data from specified address and display on terminal

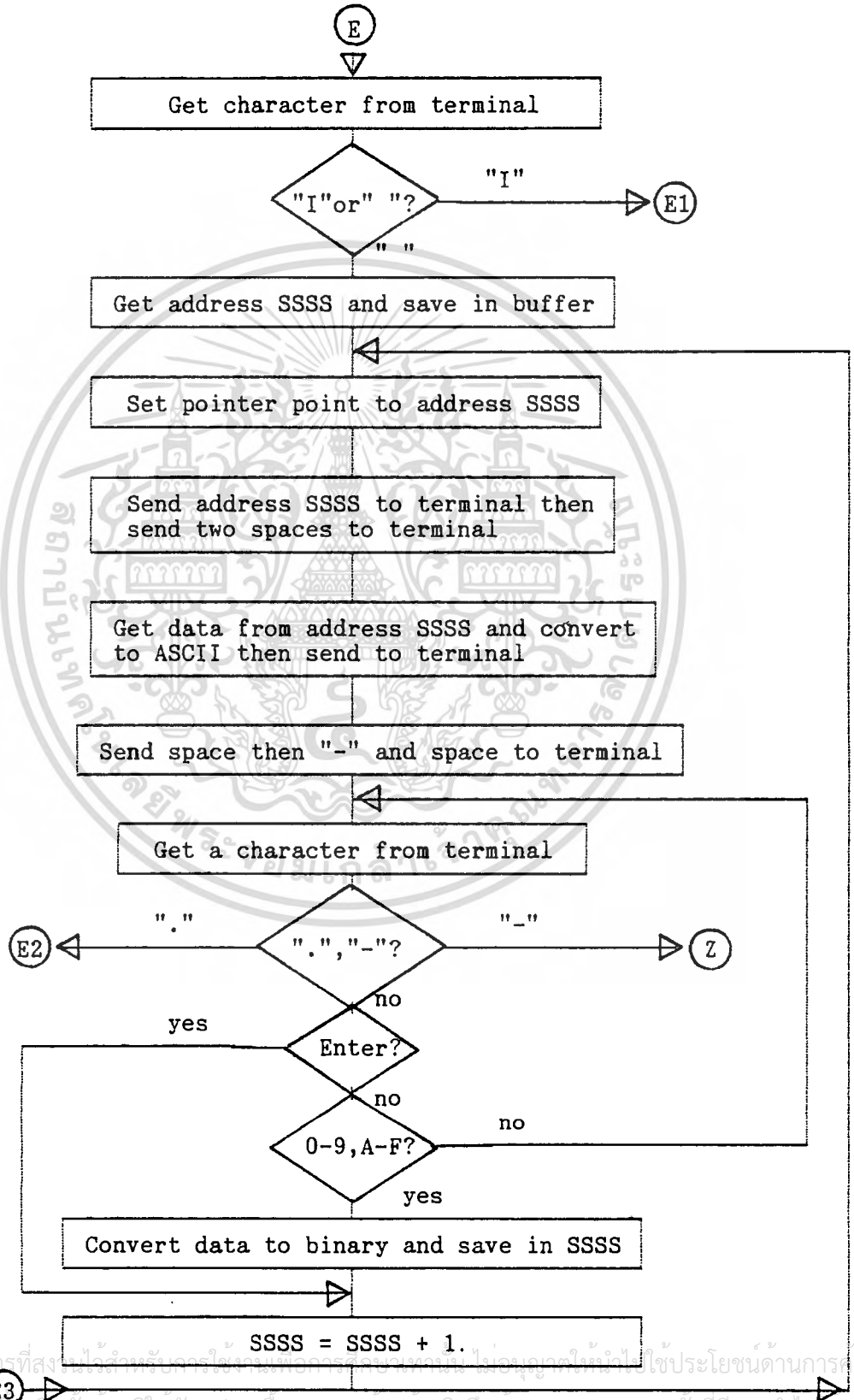


รูปที่ 2.14ก แสดงไฟล์ซาร์ทของคำสั่ง D(ump)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
 ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



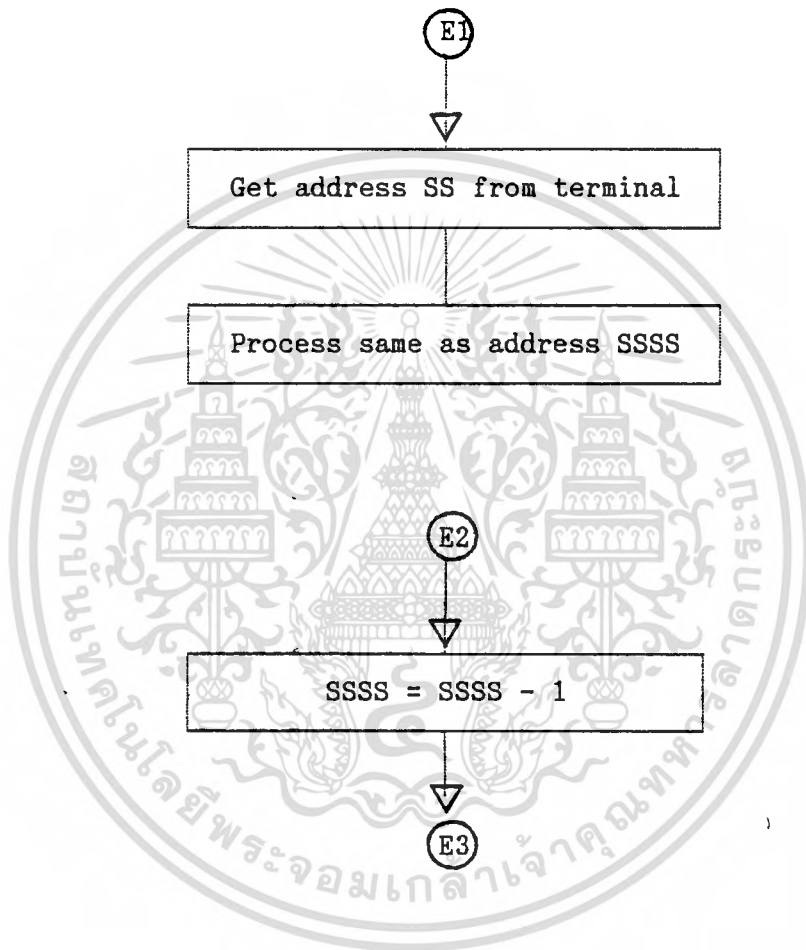
Routine ; E(dit)  
 Syntax ; E SSSS (for external memory)  
           EI SS (for internal memory)  
 Detail ; Edit data in memory at specified address,end by "-".



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับกรณการใช้งานที่เอกสารฉบับนี้ ไม่อนุญาตให้ทำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

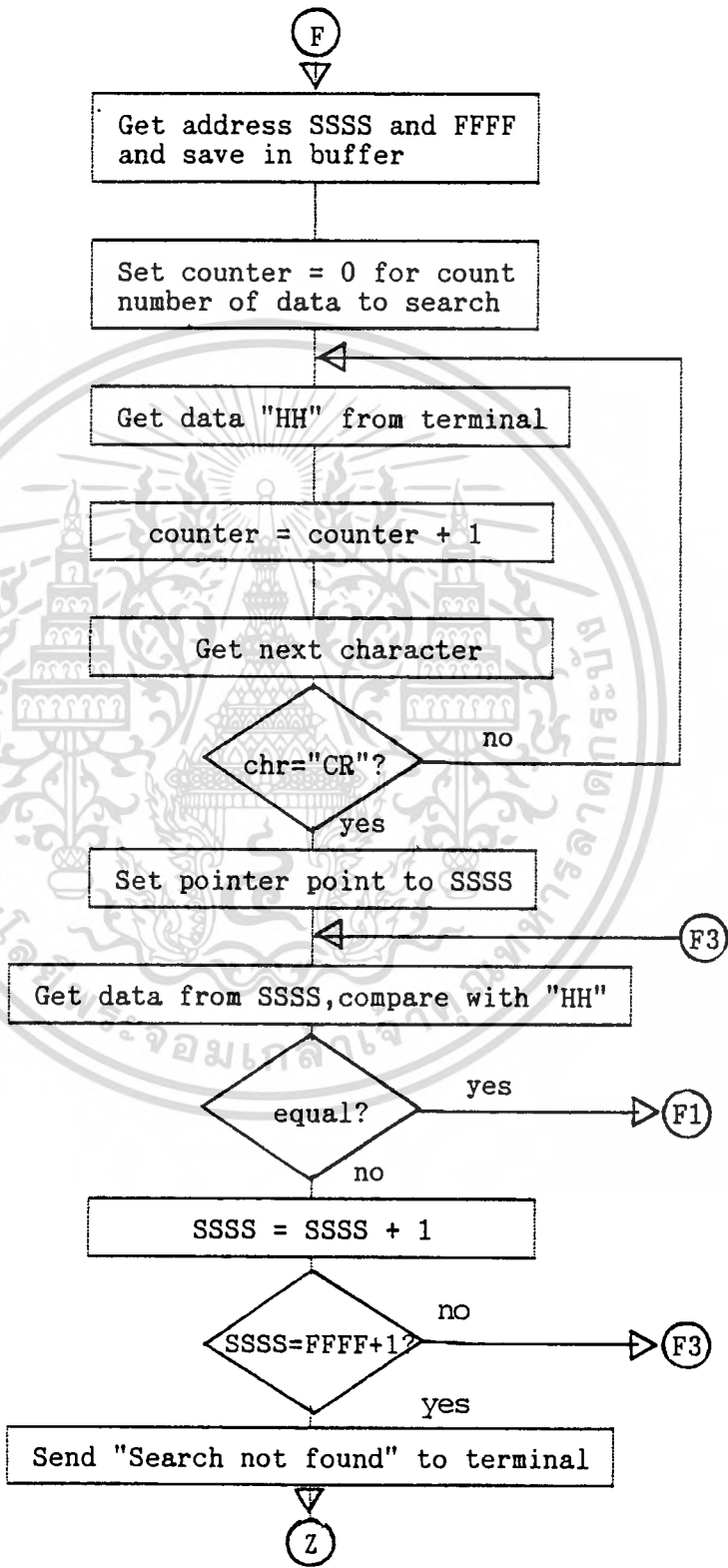
E3

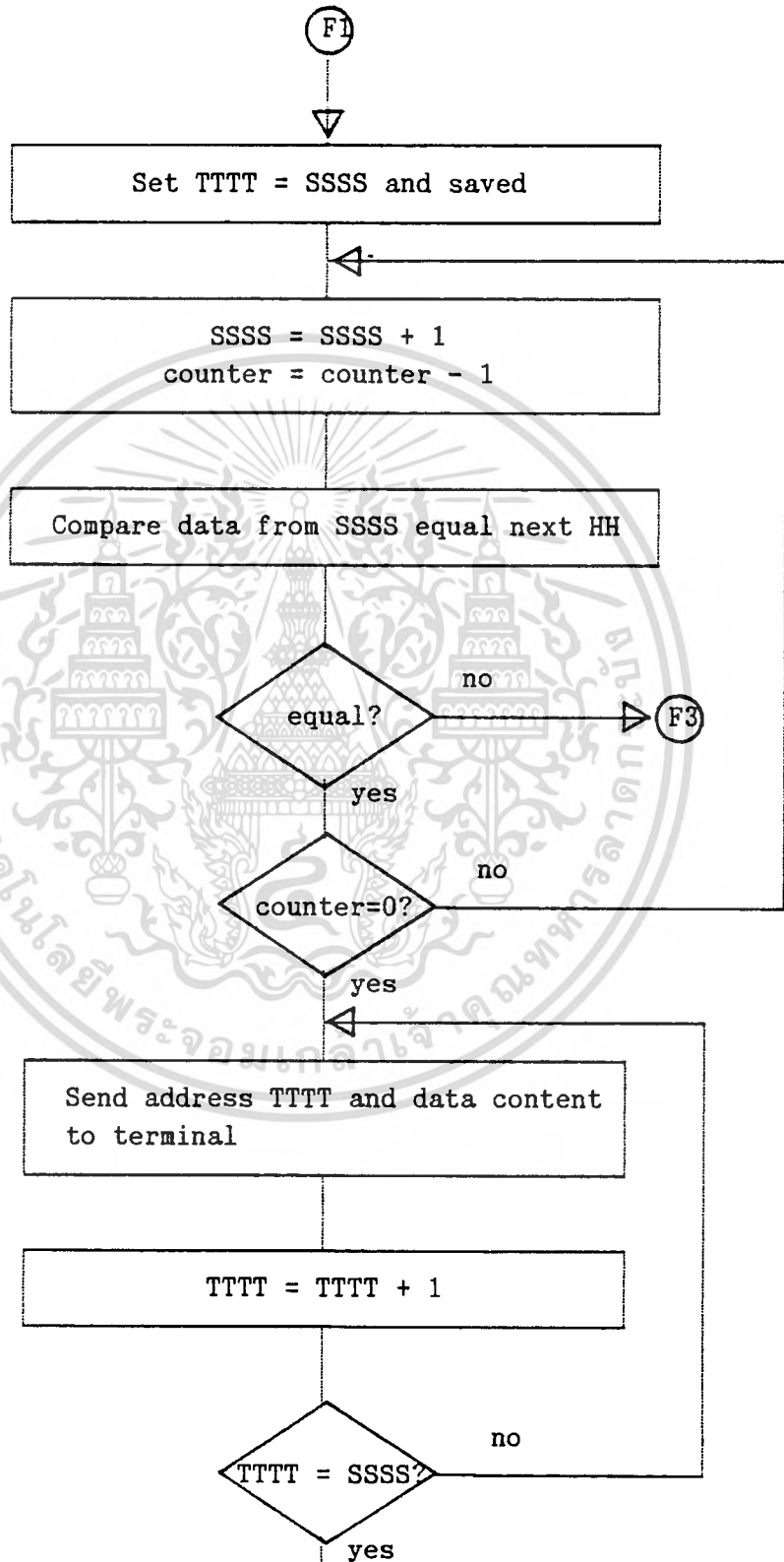
รูปที่ 2.15ก แสดงโฟลว์ชาร์ตของคำสั่ง E(dit)



รูปที่ 2.15x แสดงไฟล์ซาร์ทของคำสั่ง E(dit)

Routine : F(ind)  
Syntax : F SSSS FFFF HH HH HH  
Detail : Find data in specified block of memory

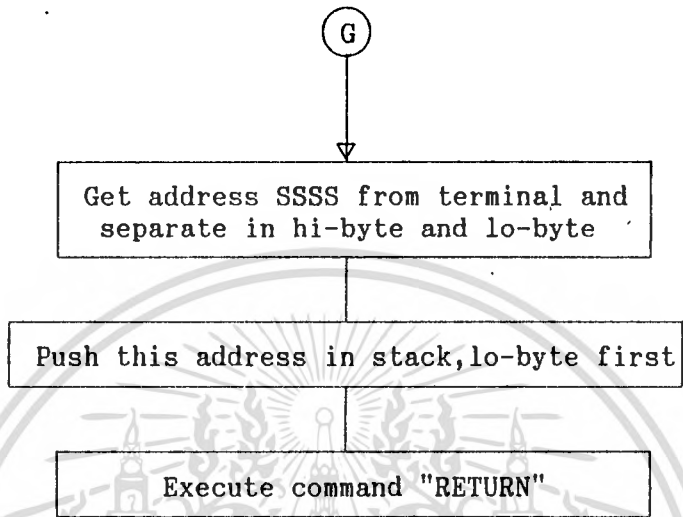




เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษานั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

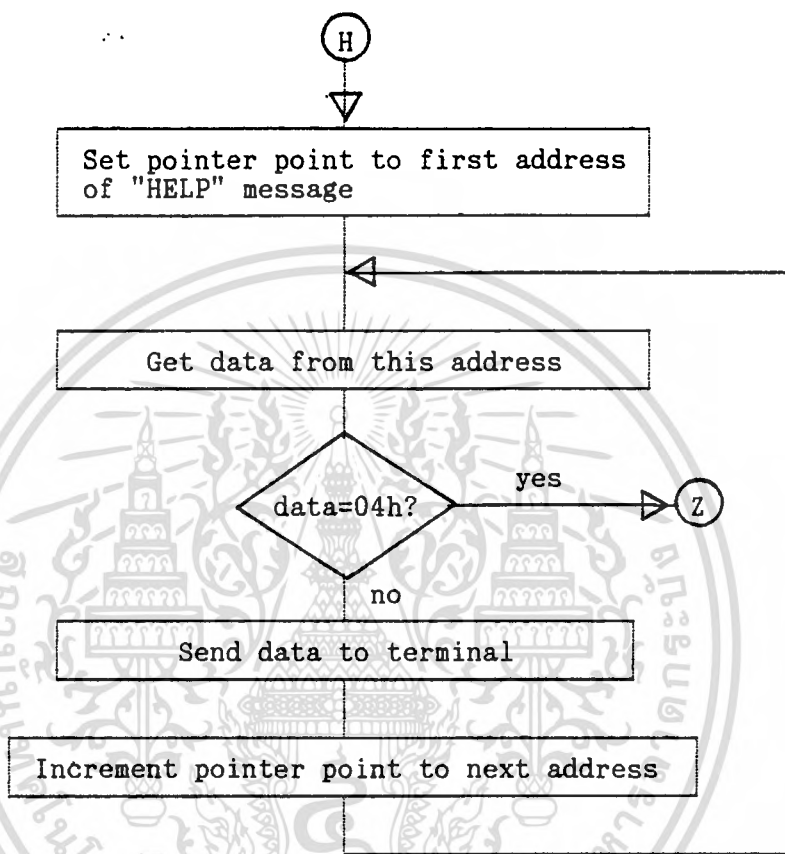
รูปที่ 2.16x แสดงไฟล์ชาร์ทของคำสั่ง F(ind)

Routine ; G(o)  
 Syntax ; G SSSS (for start execute program)  
           G (for continue after program break)  
 Detail ; Execute program at address SSSS or continue after break.



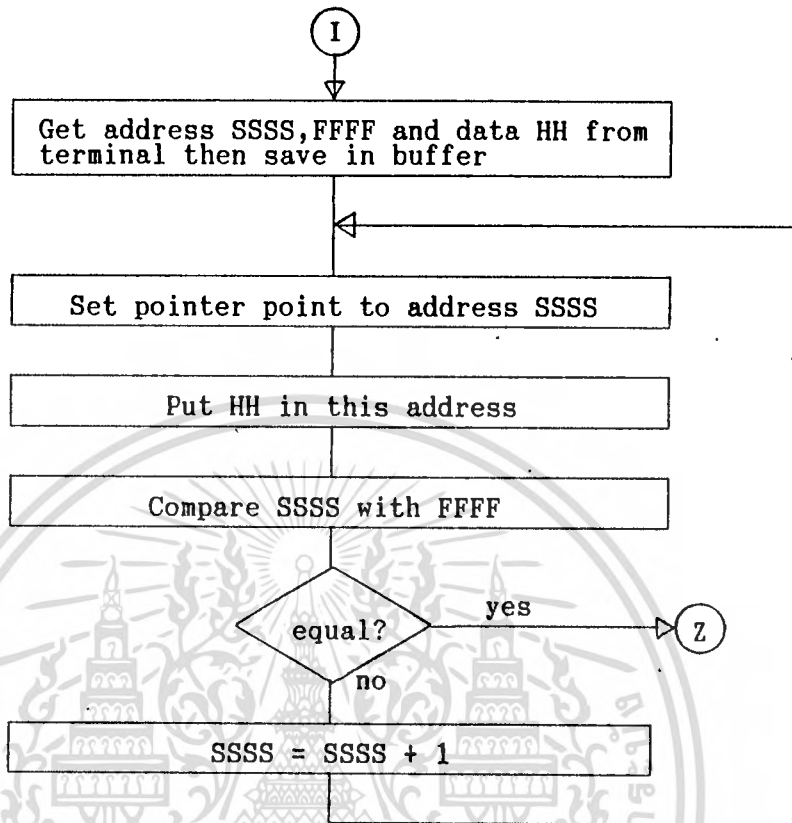
รูปที่ 2.17 แสดงไพล์ซาร์ทของคำสั่ง G(o)

Routine ; H(elp)  
 Syntax ; H  
 Detail ; Display all command used in EMULATOR to terminal.



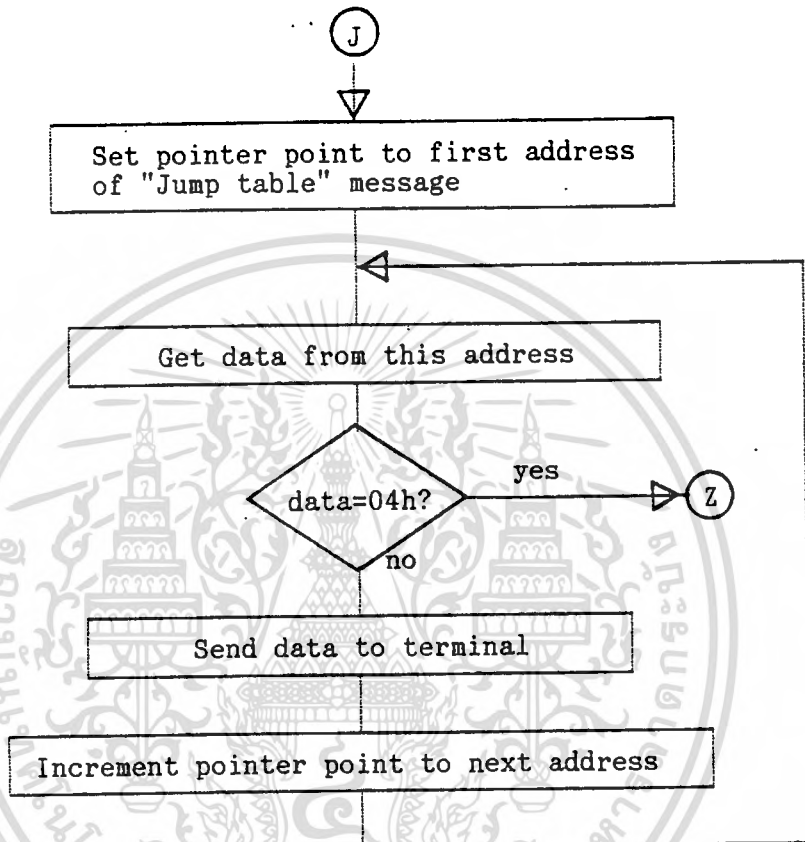
รูปที่ 2.18 แสดงโฟลว์ชาร์ทของคำสั่ง H(elp)

Routine ; I(nsert)  
 Syntax ; I SSSS FFFF HH  
 Detail ; Insert "HH" entire memory from address SSSS to FFFF.



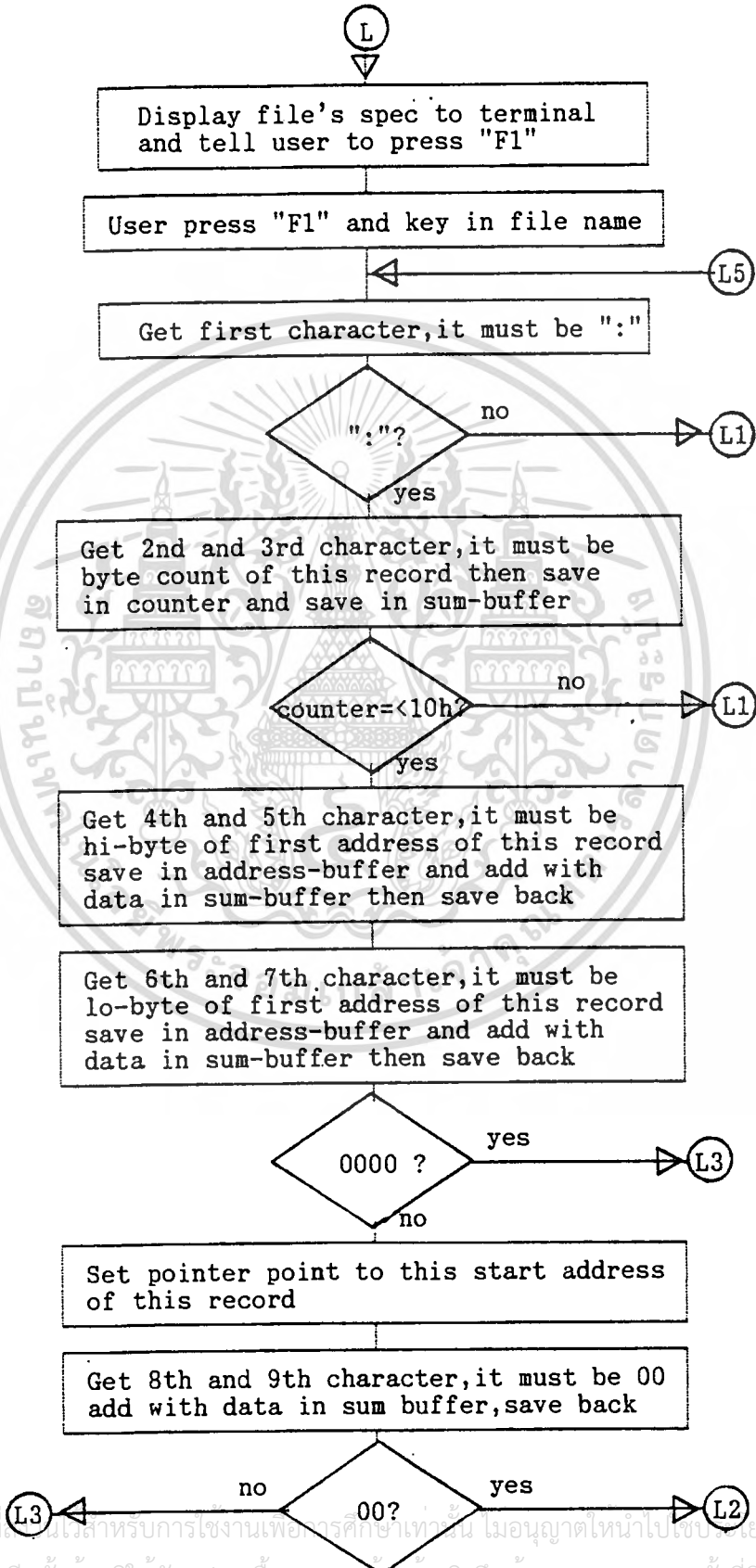
รูปที่ 2.19 แสดงไพล์ซาร์ทของคำสั่ง I(nsert)

Routine ; J(ump table)  
 Syntax ; J  
 Detail ; Display jump address in monitor ROM on terminal.



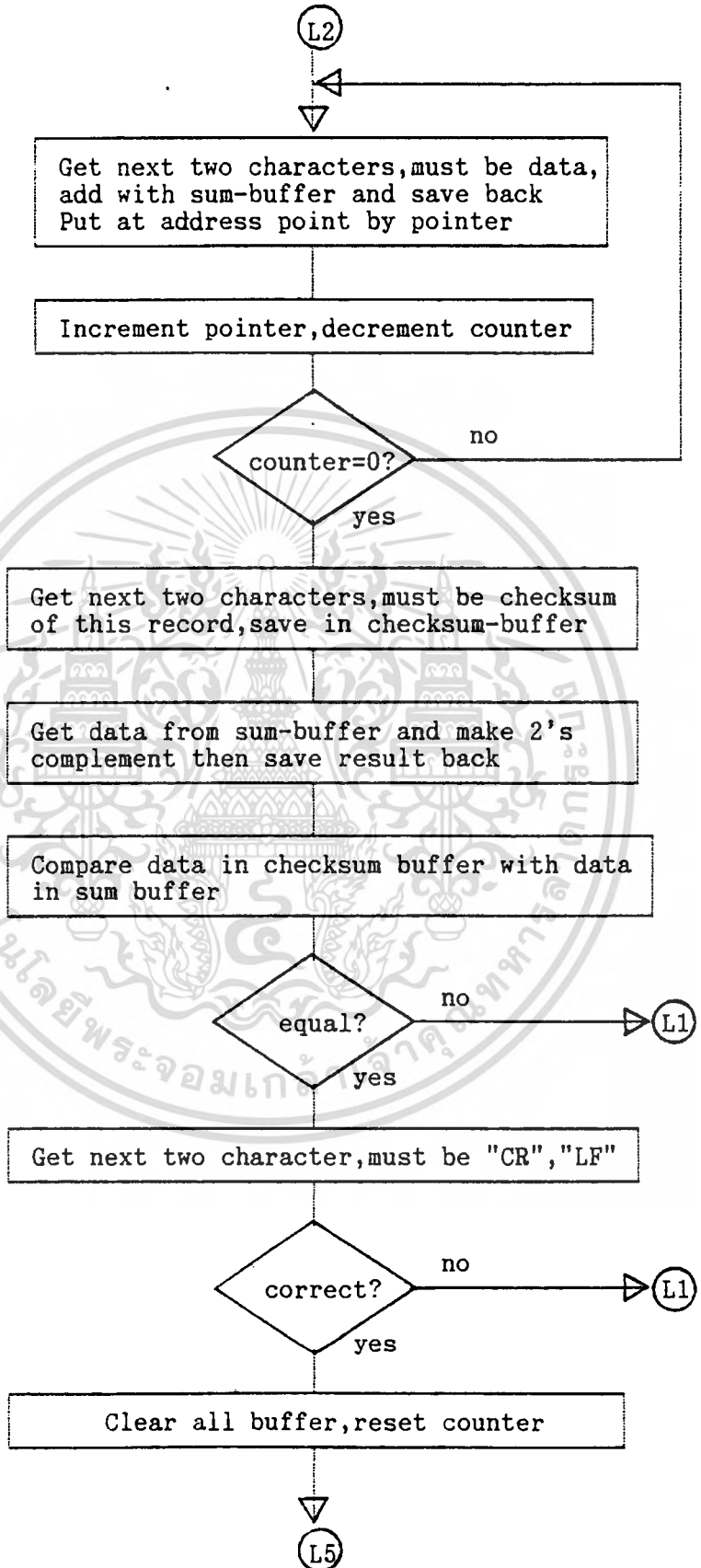
รูปที่ 2.20 แสดงไฟล์ชาร์ทของคำสั่ง J(ump)

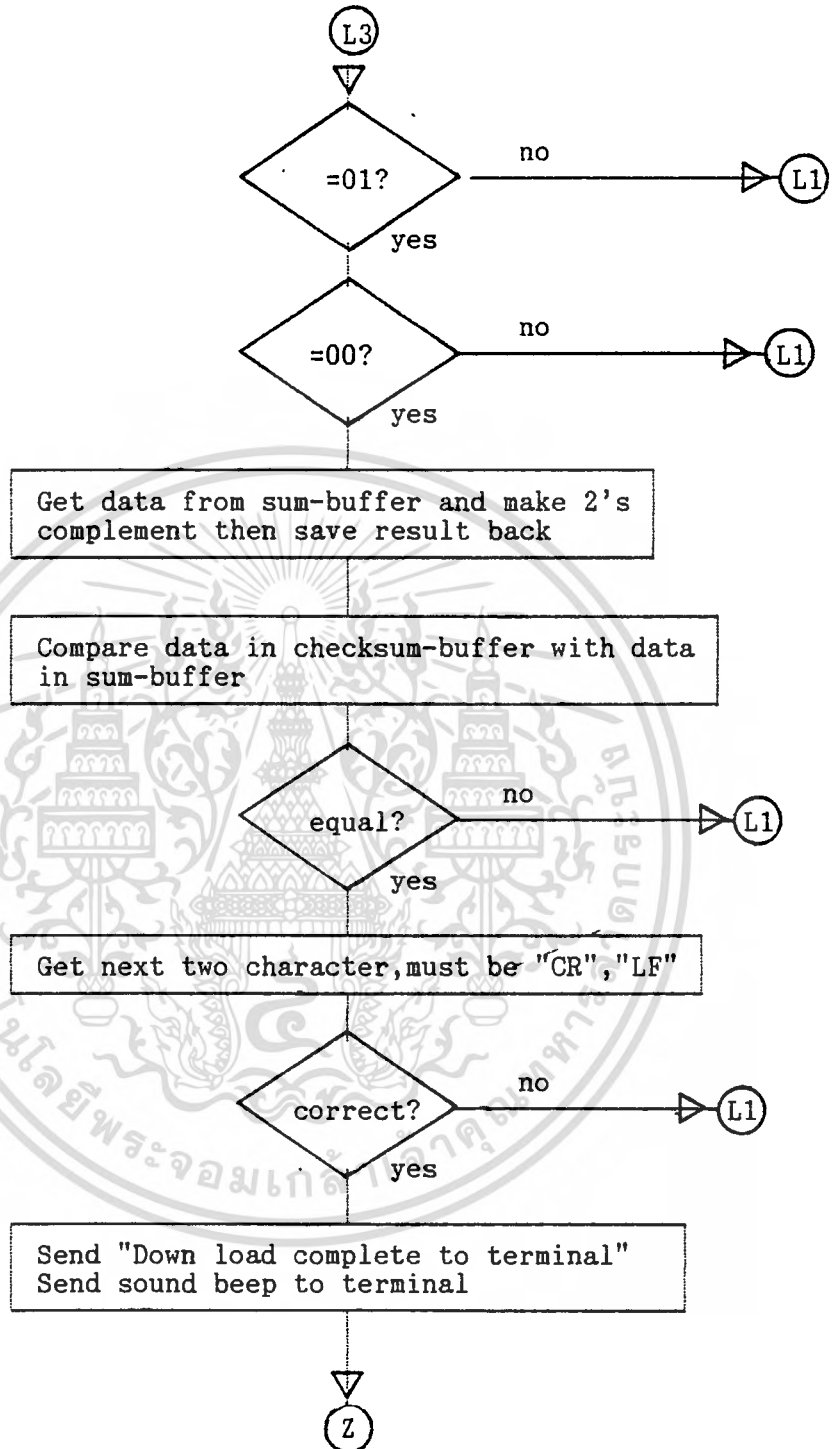
Routine ; L(oad)  
 Syntax ; L  
 detail ; Load user program from terminal (hex intel format file).



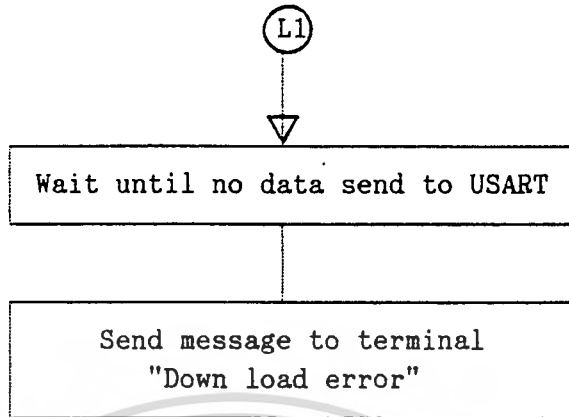
รูปที่ 2.21ก แสดงไฟล์ซาร์ทของคำสั่ง L(oad)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่... ไม่อนุญาติให้นำไปใช้...  
 ไม่ว่าการณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้





รูปที่ 2.21ค แสดงไฟล์ชาร์ทของคำสั่ง L(load)



## INTEL HEX FORMAT

## DATA RECORD:

BYTE 1 COLON(:).  
 2..3 NUMBER OF DATA BYTE IN THIS RECORD .  
 4..5 LOAD ADDRESS FOR THIS RECORD, HIGH BYTE.  
 6..7 LOAD ADDRESS FOR THIS RECORD, LOW BYTE.  
 8..9 RECORD TYPE, MUST BE "00".  
 10..X DATA BYTE, TWO ASCII-HEX CHARRACTERS.  
 X+1..X+2 CHECKSUM, TWO ASCII-HEX CHARACTERS.  
 X+3..X+4 CR,LF.

## END RECORD:

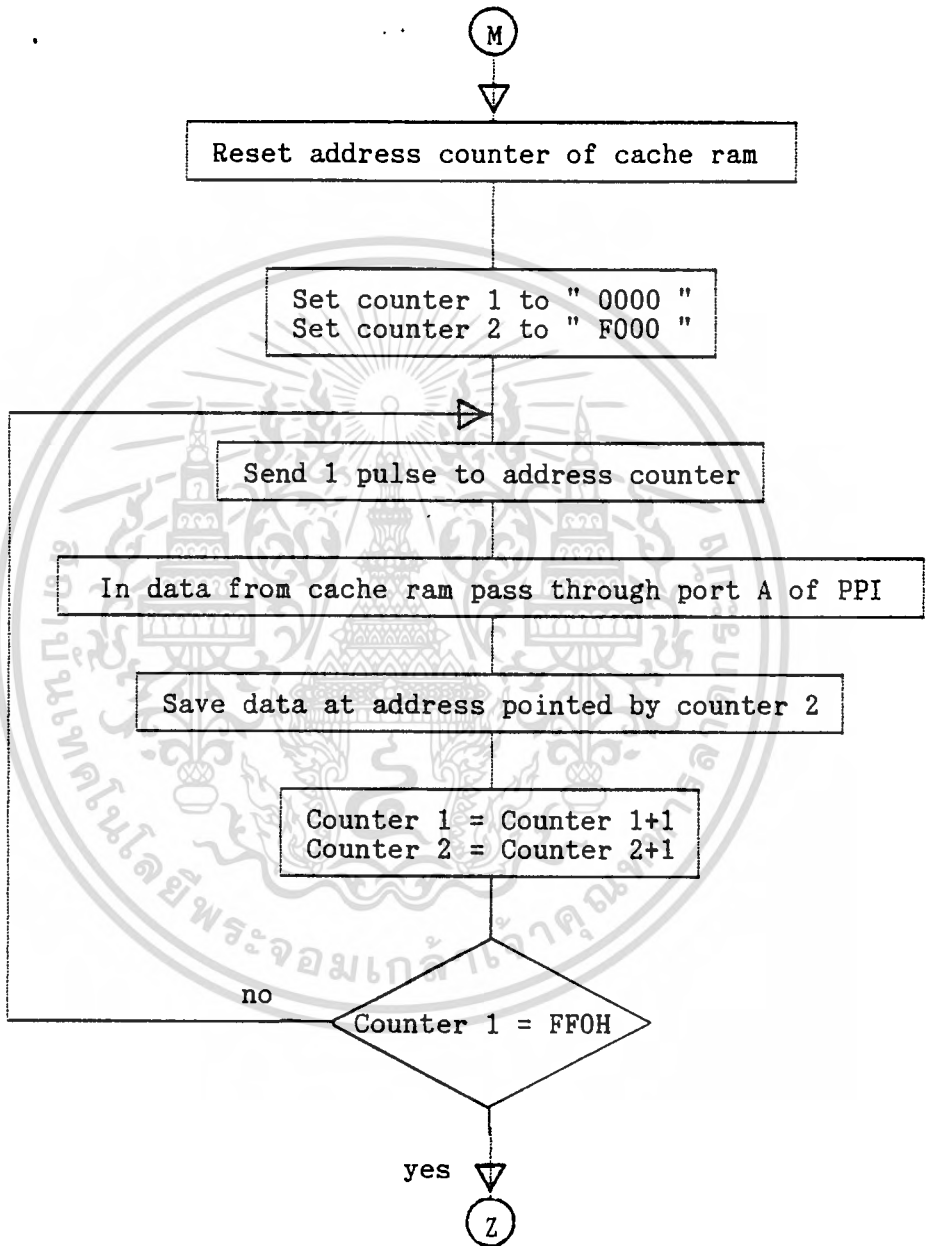
BYTE 1 COLON(:).  
 2..3 RECORD LENGTH, MUST BE "00"  
 4..7 START ADDRESS, "0000"  
 8..9 RECORD TYPE, "01" OR "00" IS ACCEPTABLE.  
 10..11 CHECK SUM.  
 12..13 CR,LF.

THE CHECKSUM IS THE TWO'S COMPLEMENT OF 8-BIT SUM, WITHOUT CARRY,  
 OF ALL THE DATA BYTE, THE TWO BYTE IN THE LOAD ADDRESS, AND  
 THE BYTE COUNT.

## รูปที่ 2.21ง แสดงไฟล์ข่าวของคำสั่ง L(load)

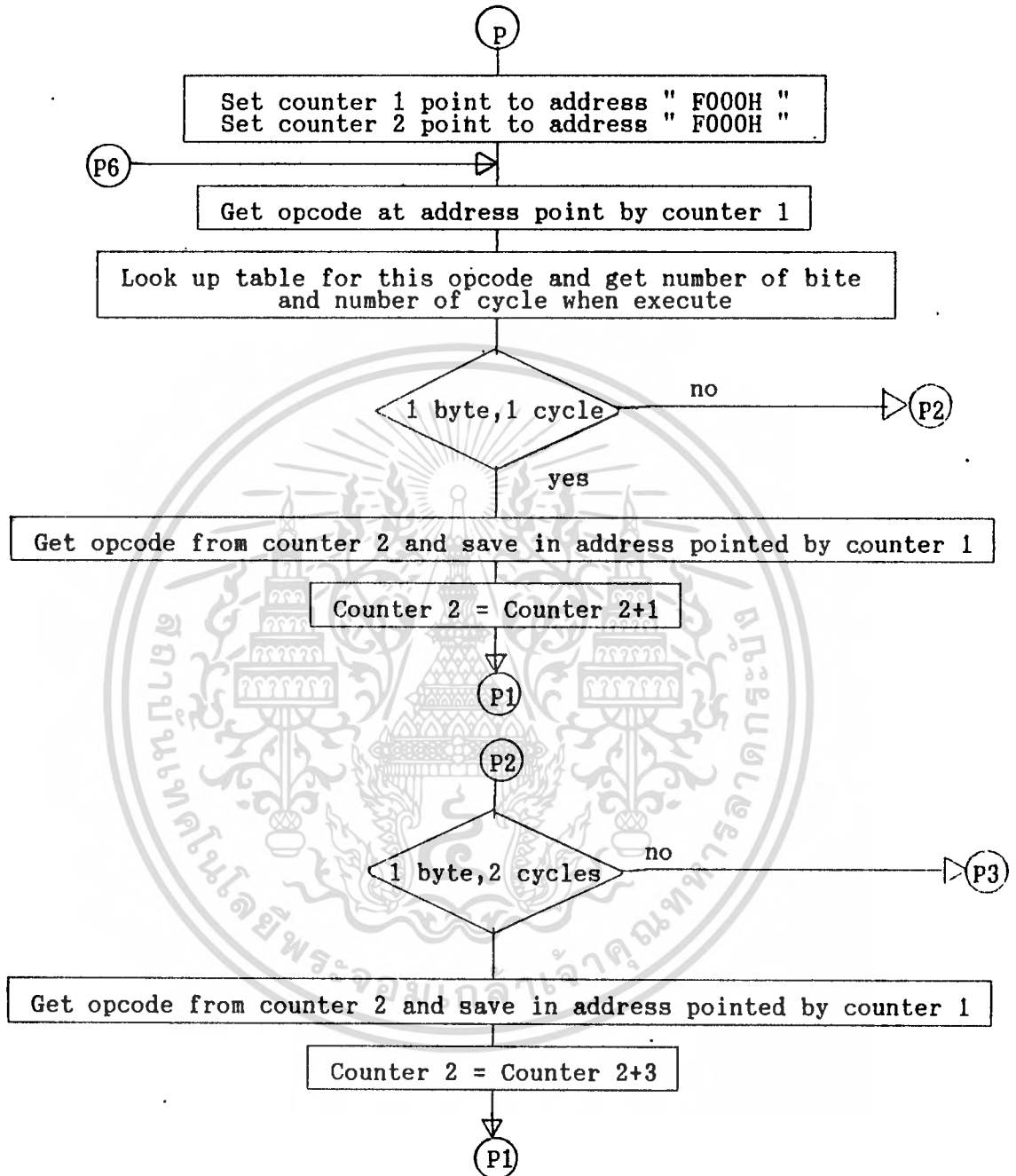
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นับญาติให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
 ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Routine ; M(ove)  
 Syntax ; M  
 Detail ; Move data from cache ram to data ram address F000H

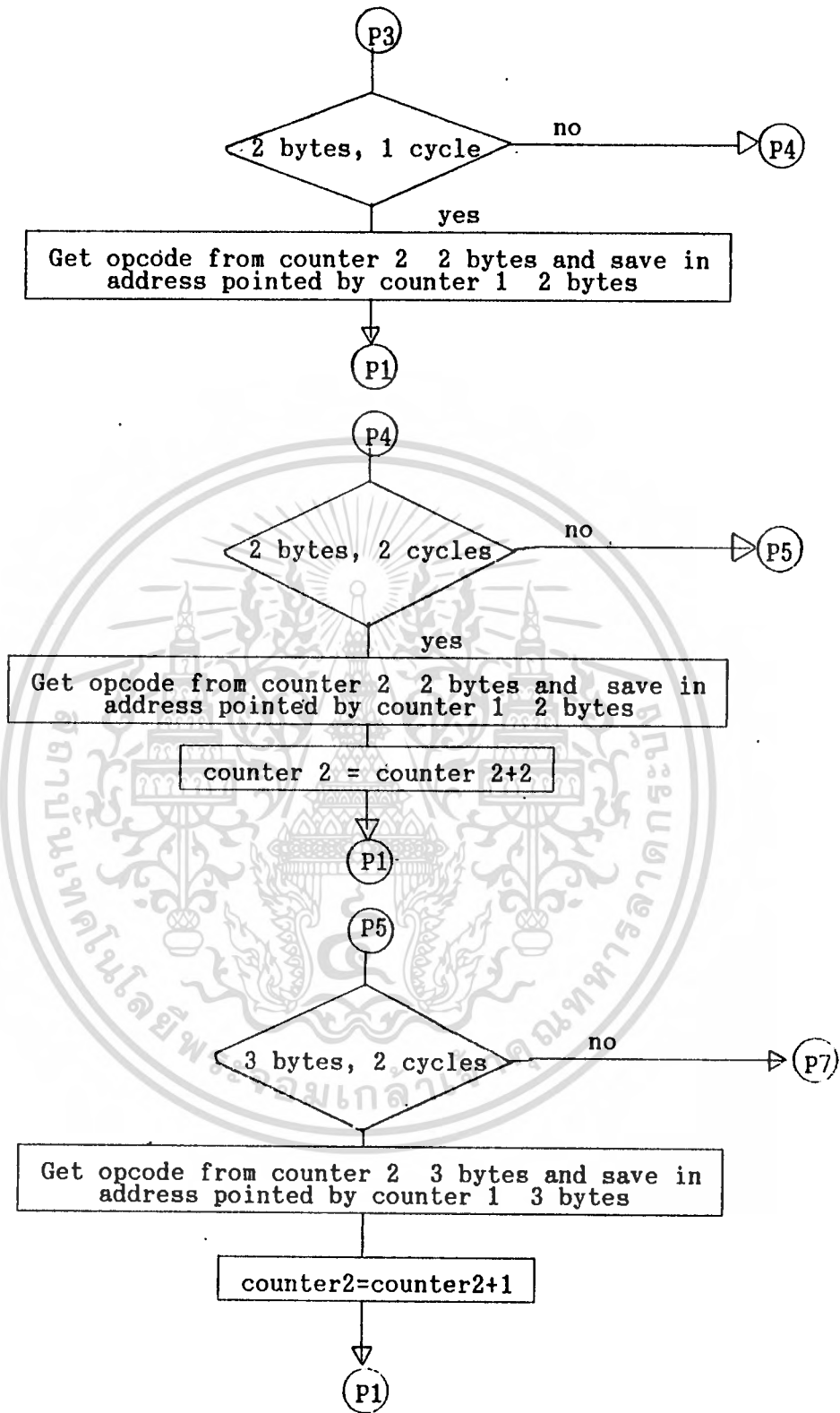


รูปที่ 2.22 แสดงไฟล์ซาร์ทของคำสั่ง M(ove)

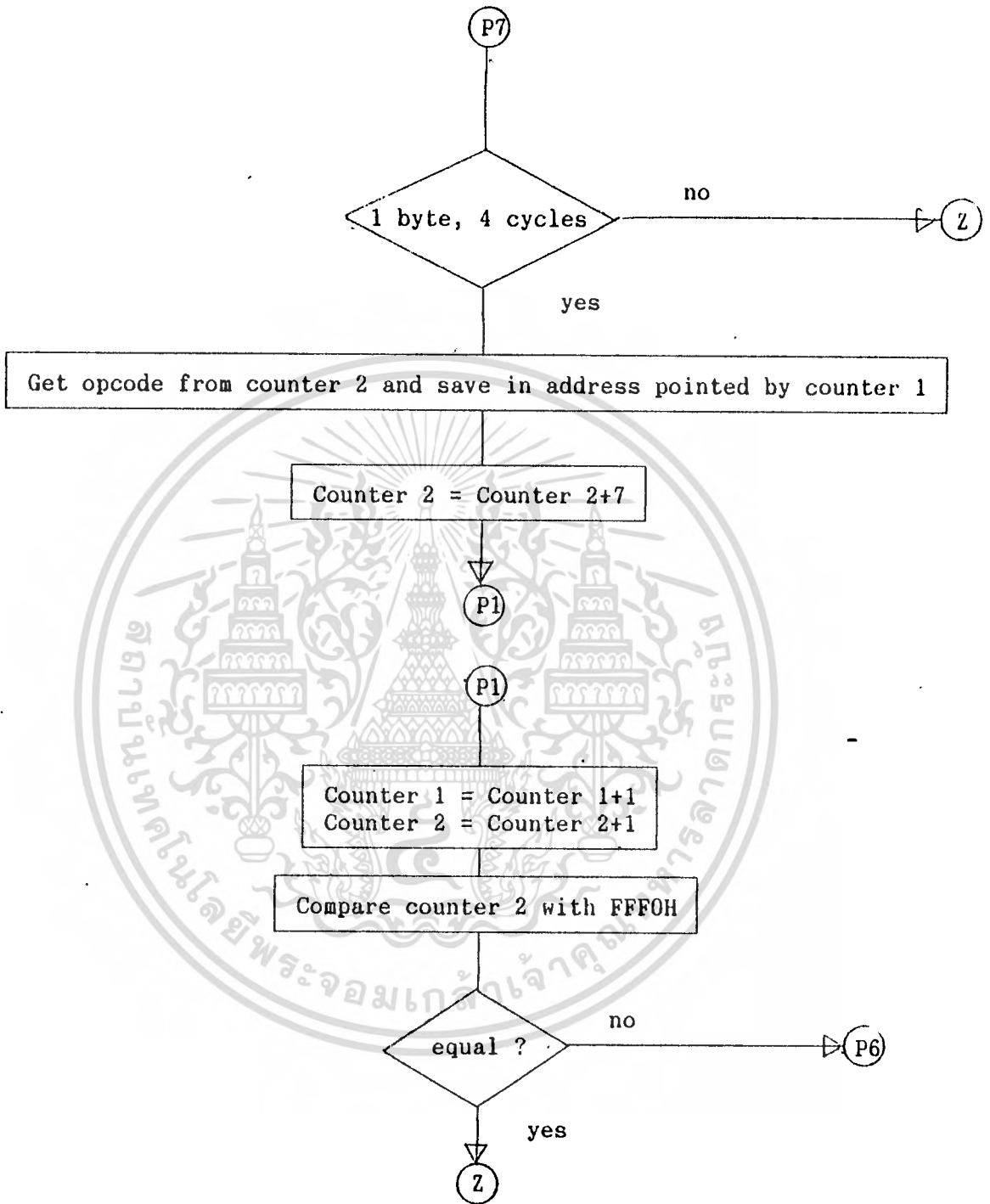
Routine ; P(reprocessor)  
 Syntax ; P  
 Detail ; Remove and adjust data which capture by cache ram  
 when executed by 8051 microprocessor.



รูปที่ 2.23ก แสดงไฟล์ซาร์ทของคำสั่ง P(reprocessor)



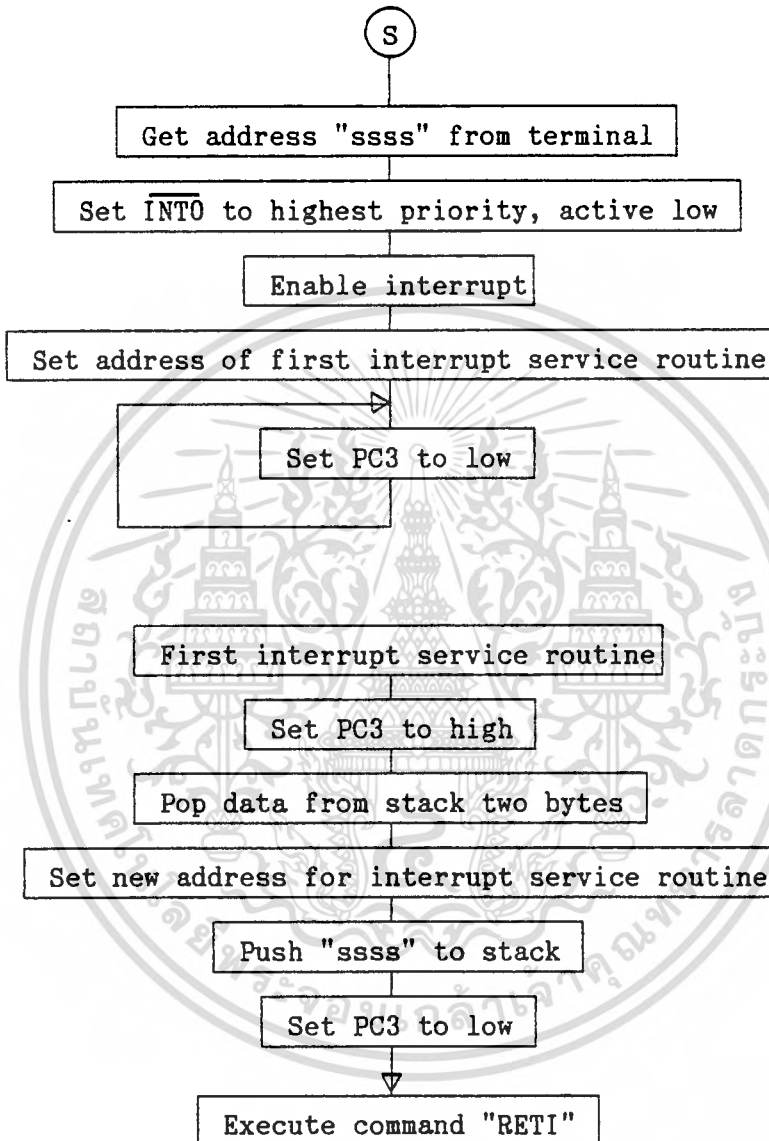
รูปที่ 2.23 แสดงไฟล์ซาร์ทของคำสั่ง P(reprocessor)



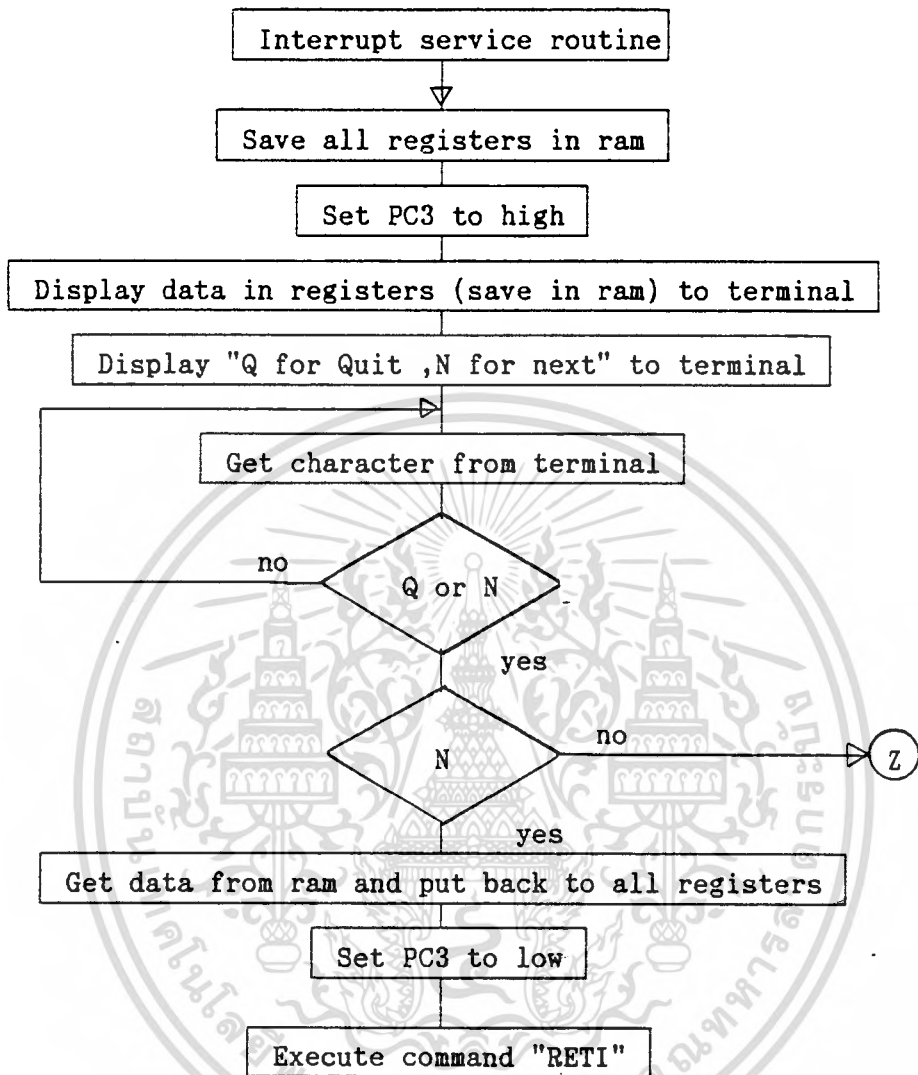
รูปที่ 2.23ค แสดงไฟล์ซาร์ทของคำสั่ง P(reprocessor)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Routine ; S(single step) .  
 Syntax ; S ssss  
 Detail ; Run single step, start at address "ssss"

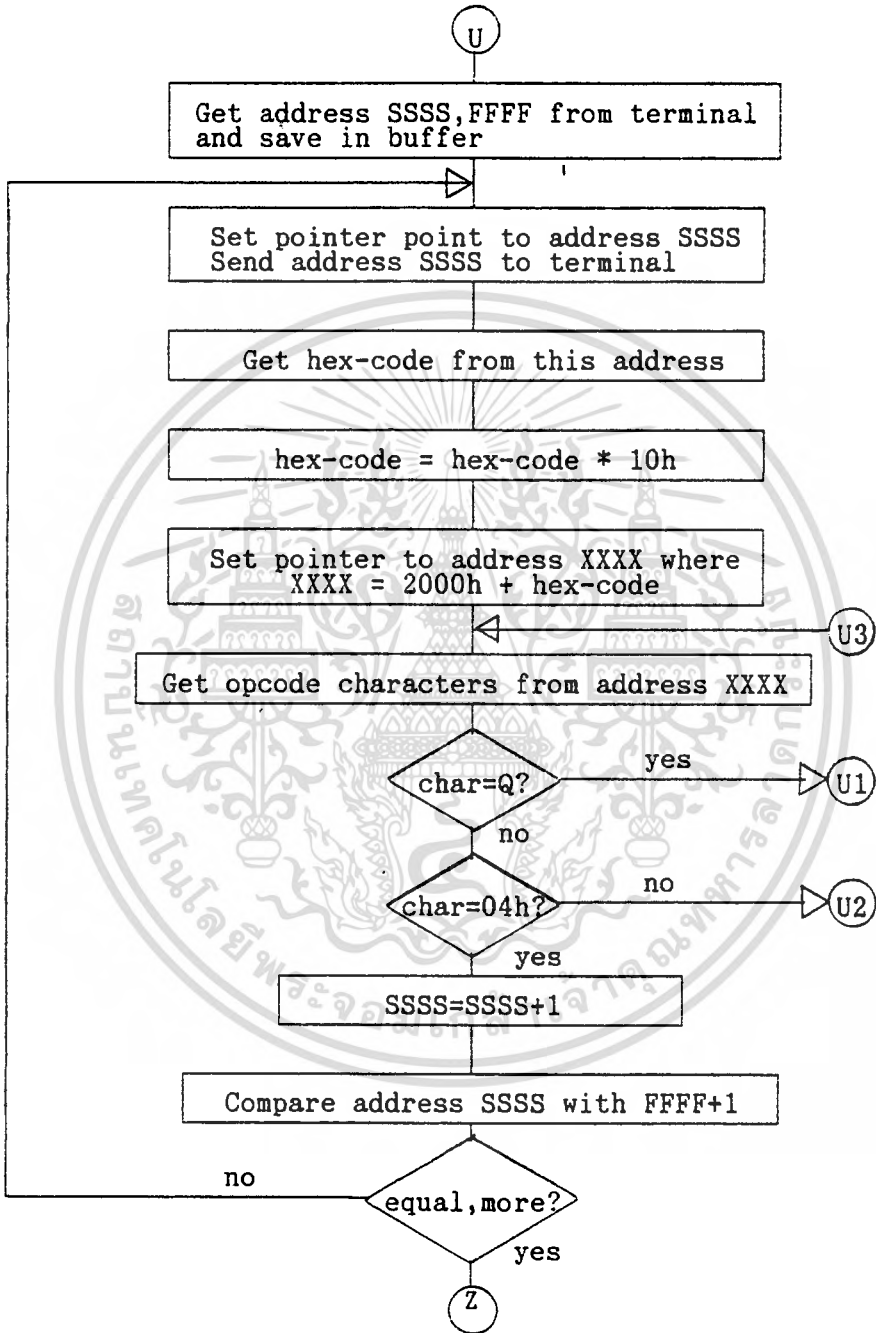


รูปที่ 2.24ก แสดงไฟล์ซาร์ทของคำสั่ง S(single)



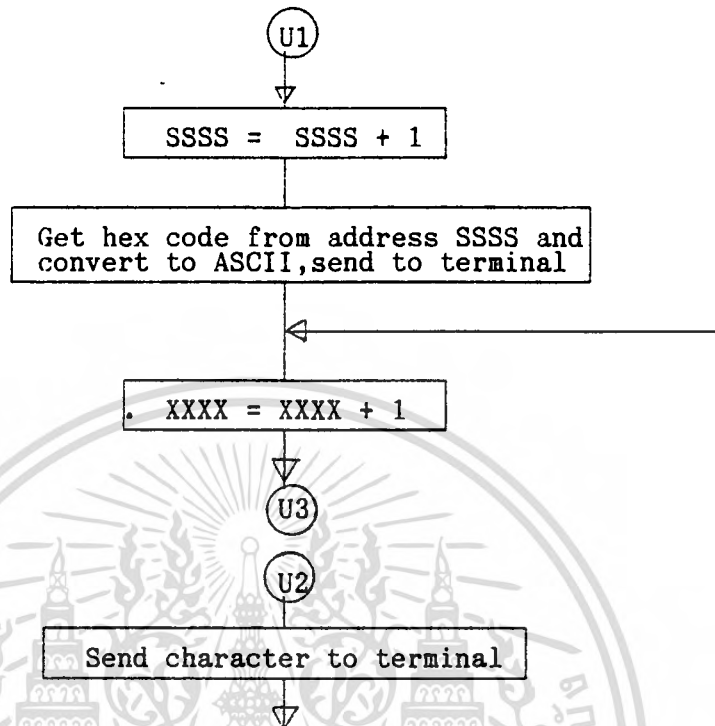
รูปที่ 2.24ข แสดงไฟล์ซาร์ทของคำสั่ง S(single)

Routine ; U(assembler)  
 Syntax ; U SSSS FFFF  
 Detail ; Disassembler hex-code from specified memory



รูปที่ 2.25ก แสดงไฟล์ซาร์ทของคำสั่ง U(nassembler)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



#### TABLE OF ASSEMBLY LANGUAGE

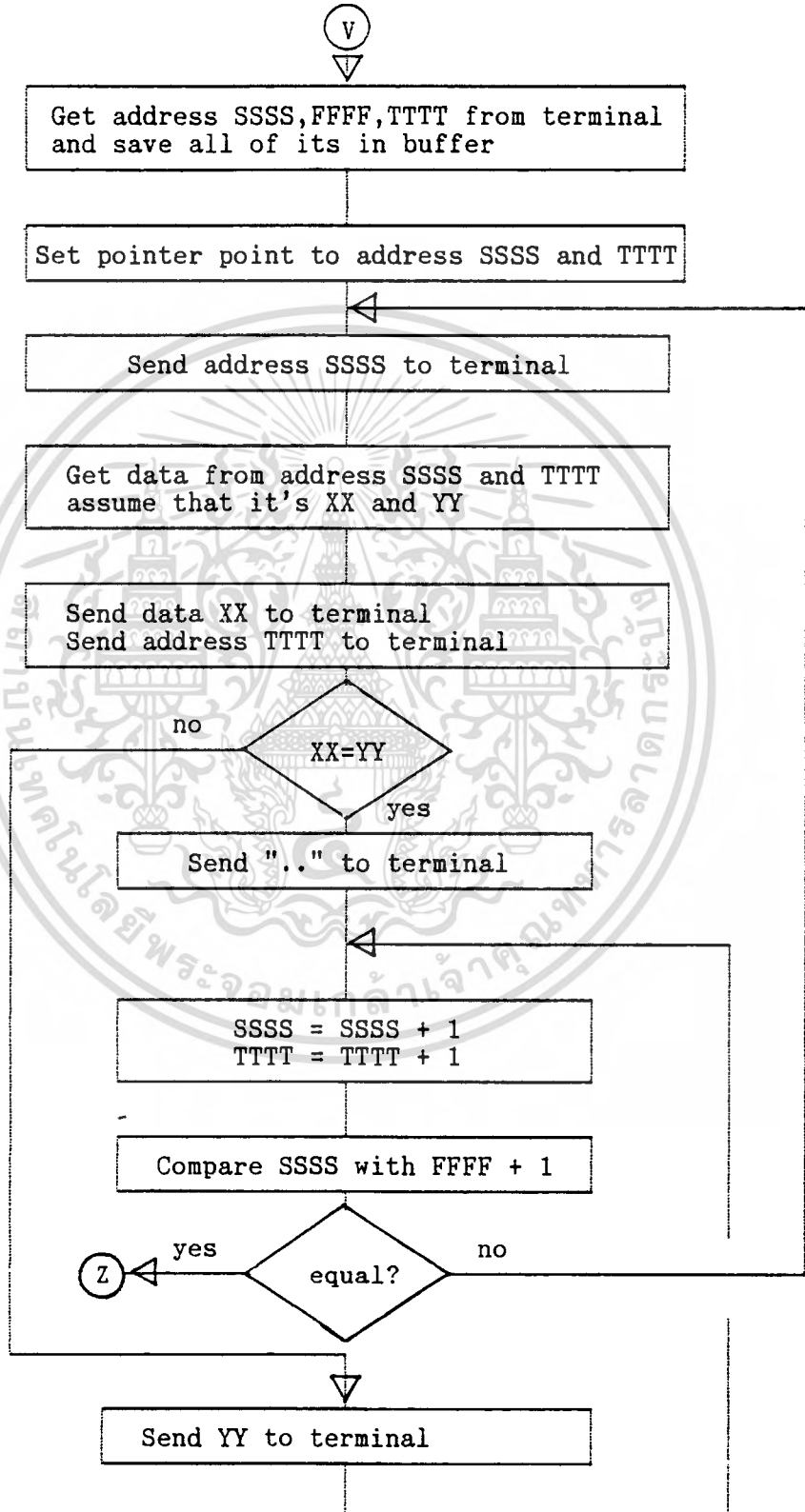
- Table start at address 2000h
- At these locations divided in 10h bytes per block
- One block saved pattern of one instruction like followed

address	content	detail
2000	"N"	Begin one instruction
2001	"O"	
2002	"P"	
2003	04	End one instruction
⋮		
2010	"A"	Begin next instruction
2011	"J"	
2012	"M"	
2013	"P"	
2014	" "	
2015	"Q"	Need operand follow
2016	"Q"	Need operand again
2017	04	End one instruction
⋮		

รูปที่ 2.25 แสดงไฟล์ซาร์ทของคำสั่ง U(nassembler)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Routine ; V(erify)  
 Syntax ; V SSSS FFFF TTTT  
 Detail ; Compare data in two block of memory.

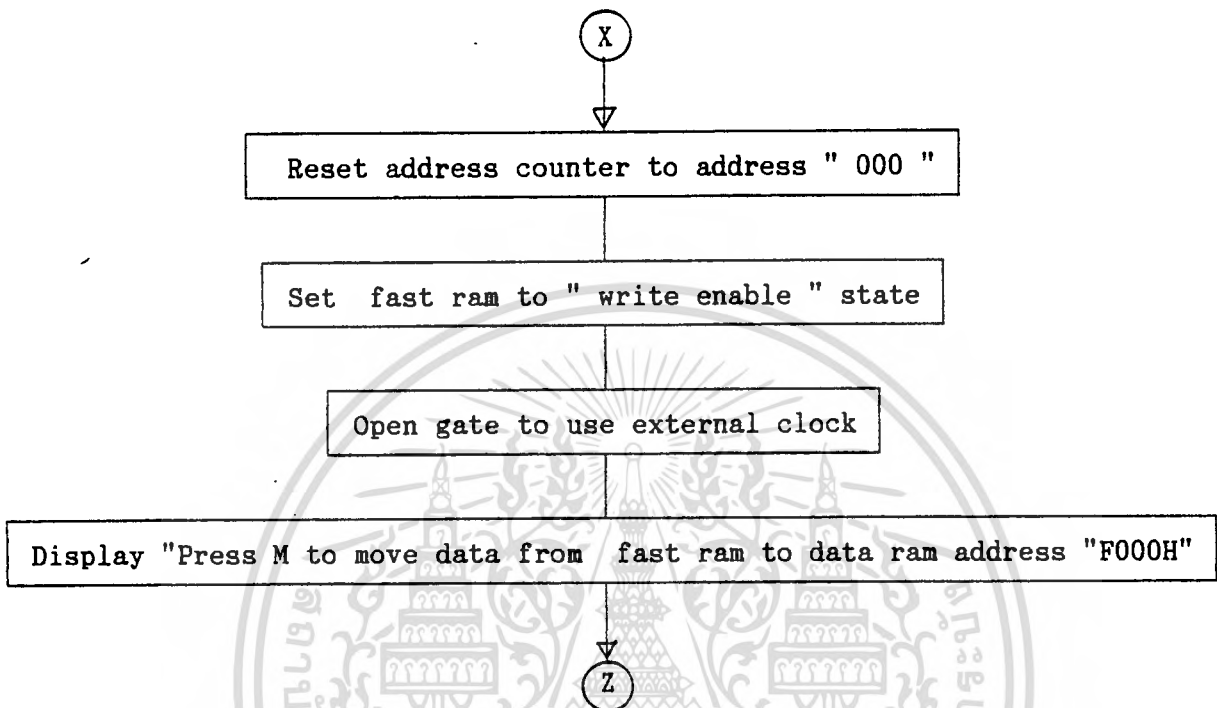


เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
 ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหาข้อมูลหรือทำซ้ำโดยไม่ขออนุญาตจากเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Routine ; External capture

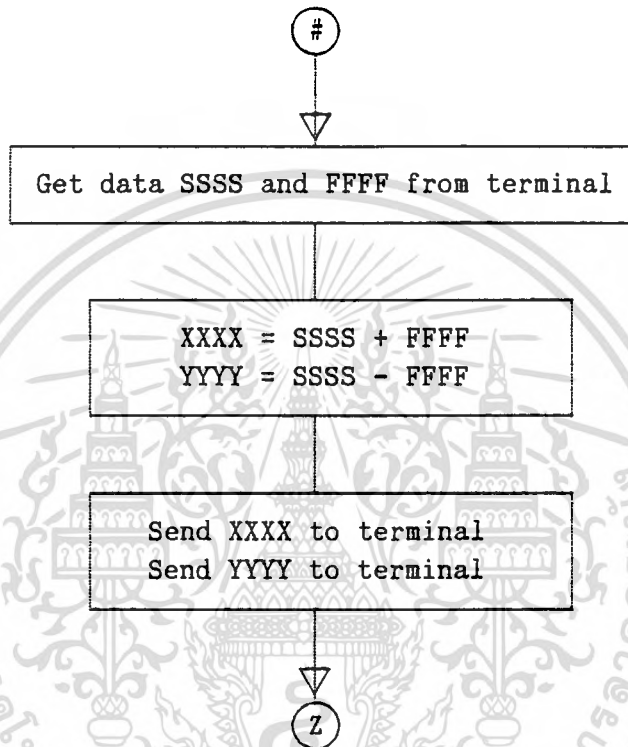
Syntax ; X

Detail ; Use data capture unit as logic analyzer



รูปที่ 2.27 แสดงโฟลว์ชาร์ทของคำสั่ง eX(ternal)

Routine ; #  
 Syntax ; # SSSS FFFF  
 Detail ; Display result of add and subtract between SSSS and FFFF



รูปที่ 2.28 แสดงไฟล์ชาร์ทของคำสั่ง #

### บทที่ 3 วงจรที่ใช้ในการทดลองและการทดลองใช้งาน

#### 3.1 รายละเอียดของวงจรที่ใช้งาน

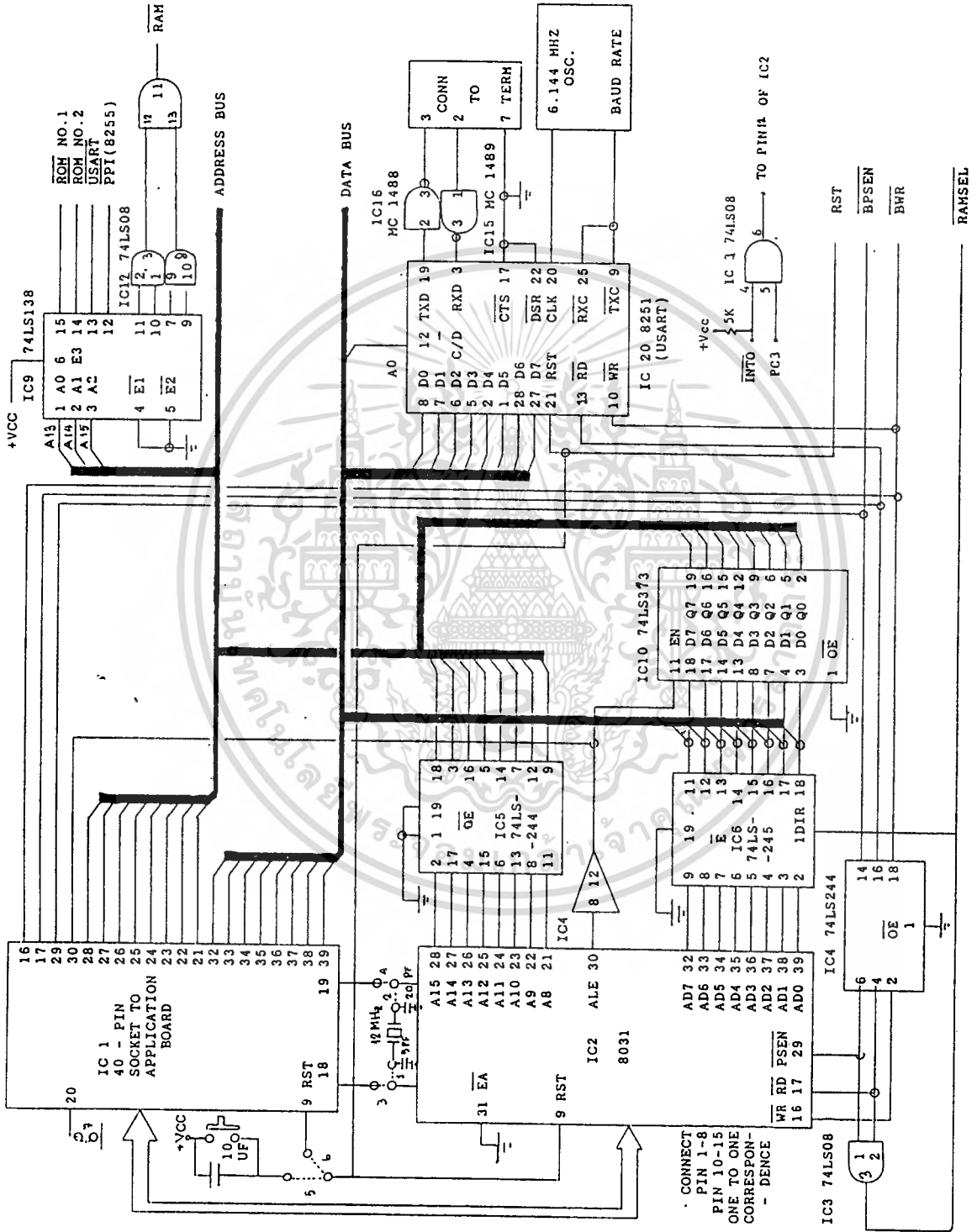
สำหรับวงจรที่สร้างขึ้นจะเป็นดังรูปที่ 3.1 3.2 3.3 และรูปที่ 3.4 โดยเริ่มพิจารณาจากรูปที่ 3.1 และ 3.2 ก่อน IC2 เป็นไมโครคอมพิวเตอร์แบบชิปเดี่ยวเบอร์ 8031 เนื่องจากต้องการใช้หน่วยความจำภายนอกดังนั้นขา 31 จึงถูกต่อลงกราวด์ ขา 21 ถึง 28 เป็นแอดเดรสบัสใช้ IC5(74LS244) เป็นตัวบัฟเฟอร์ IC6(74LS245) ทำหน้าที่แอดเดรสและดาต้าบัฟเฟอร์ให้ขา 32 ถึง 39 ของไมโครโปรเซสเซอร์ IC6 จะถูกควบคุมทิศทางการส่งออกหรือรับเข้าด้วยเอาต์พุทของแอนด์เกตโดยมีอินพุทจากขา  $17(\overline{RD})$  และขา  $29(\overline{PSEN})$  ขา 30(ALE) ขา  $17(\overline{RD})$  และขา  $29(\overline{PSEN})$  จะถูกบัฟเฟอร์ด้วย IC4(74LS244) สัญญาณที่ผ่านการบัฟเฟอร์แล้วจะถูกต่อไปยัง IC1 ซึ่งเป็นตัวรับขนาด 40 ขา โดยเรียงตามขาของ 8031 ส่วนขาที่เหลืออื่นๆ ถูกต่อไปยัง IC1 โดยตรงยกเว้นขา 9 และขา 18 และ 19 ซึ่งต่อกับก้อนผลึกจะมีสวิตช์ให้เลือกว่าต้องการต่อมาจากบอร์ดที่ถูกอิมูเลทหรือจากบอร์ดของอิมูเลเตอร์เอง

สัญญาณมัลติเพล็กซ์ระหว่างแอดเดรสและข้อมูลที่ได้จาก IC6 ถูกแยกสัญญาณแอดเดรสออกโดย IC10 (74LS373) โดยมีสัญญาณ ALE เป็นตัวควบคุม เอาต์พุทที่ได้จาก IC10 จะเป็นสัญญาณของแอดเดรสอย่างเดียว

สายแอดเดรสเส้นที่ 13 14 และ 15 ถูกถอดรหัสด้วย IC9 (74LS138) ซึ่งจะให้อเอาต์พุทบล็อก 8 กิโลไบต์ โดยบล็อกที่ 1 และ 2 จะเป็นแอดเดรสของ EPROM บล็อกที่ 3 เป็นของ USART (Universal Synchronous Asynchronous Receiver and Transmitter) ซึ่งทำหน้าที่เปลี่ยนข้อมูลแบบขนานเป็นแบบอนุกรมออกไปที่ขา 19 และรับข้อมูลแบบอนุกรมจากขาที่ 3 แล้วเปลี่ยนให้เป็นแบบขนานส่งเข้าสู่บัสข้อมูล ส่วน IC15 และ IC16 (MC1488 และ MC1489) เป็นตัวเปลี่ยนระดับของสัญญาณให้เข้าสู่มาตรฐานของ RS-232 ขา 12 ของ USART ต่ออยู่กับแอดเดรส A0 เพื่อระบุว่า ข้อมูลที่ส่งเข้าไป เป็นข้อมูลของคำสั่งหรือข้อมูลที่ต้องการส่งออก หรือเป็นข้อมูลรับเข้าจากพอร์ตอนุกรม ขาข้อมูลทั้งหมดต่อมาจากเอาต์พุทของ IC6 ขา 13 ( $\overline{RD}$ ) ขา 10 ( $\overline{P\overline{R}}$ ) ต่อมาจากเอาต์พุทของ IC4 ส่วนขา 21(RST) ต่อมาจาก 8031 สำหรับขา 9 ขา 20 และขา 25

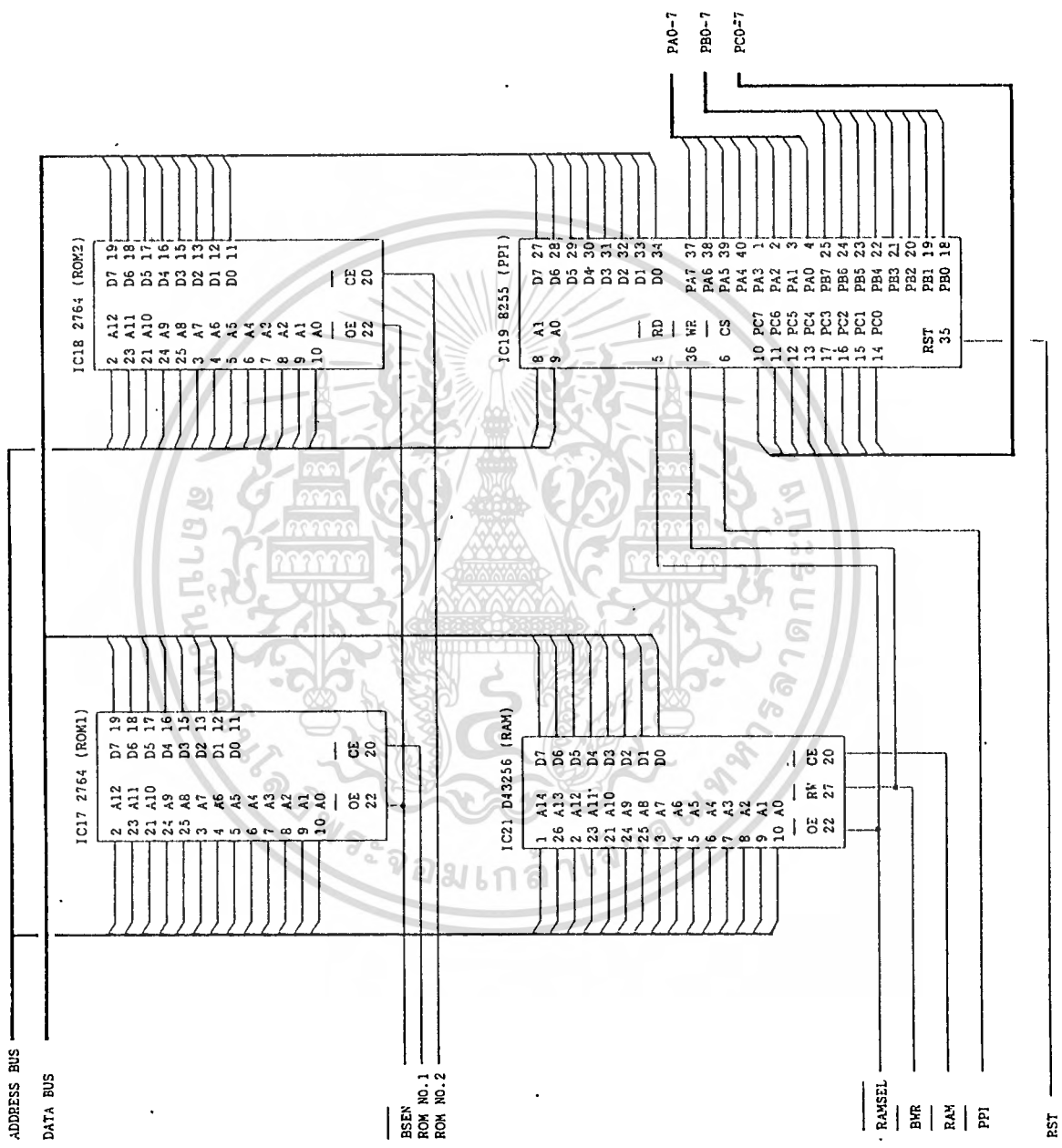
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

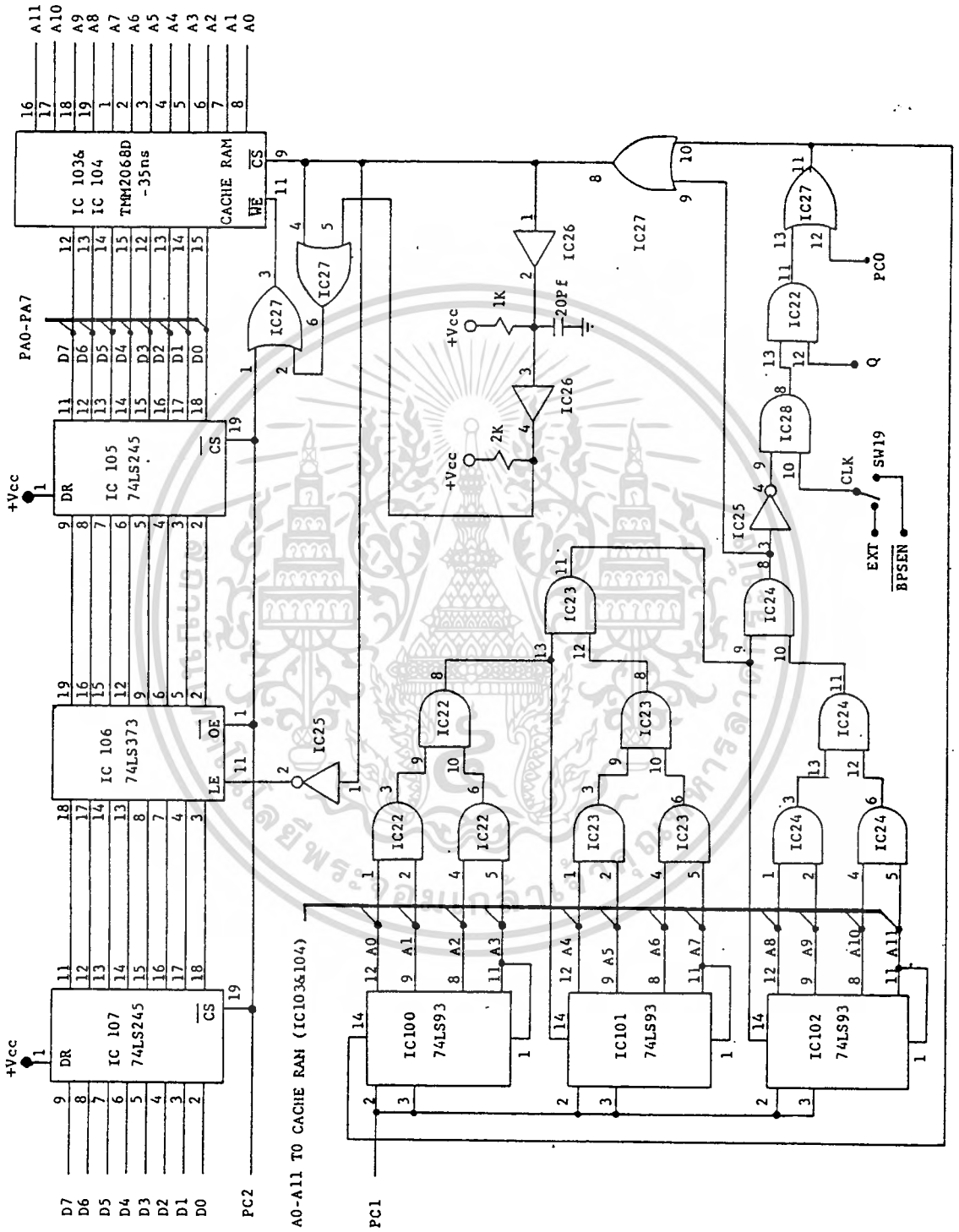


รูปที่ 3.1 แสดงวงจรของ 8051 ไมโครเตอร

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
 ไม่ว้การณิตยๆทั้งส้น อักทั้งห้ามมีให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้ออ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกคร้งที่มีกรนำไปใช้

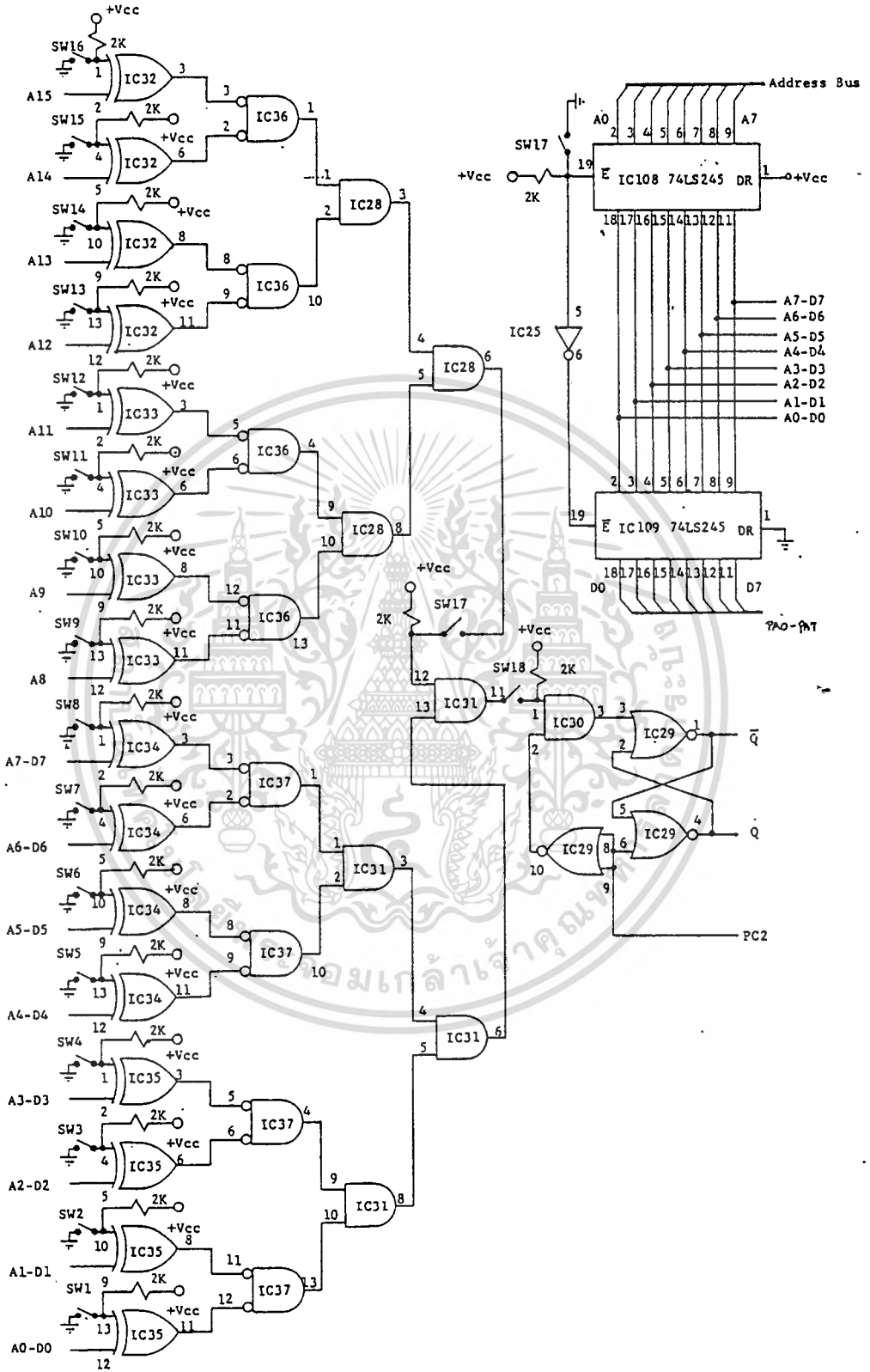


รูปที่ 3.2 แสดงวงจรของ 8051 อิมูเลเตอร์.



รูปที่ 3.3 แสดงวงจรของส่วนตักจับข้อมูลที่ประกอบร่วมกับ 8051 ไมโครเลเตอร์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 3.4 แสดงวงจรของส่วนคัดเลือกข้อมูลที่ประกอบด้วย 8051 ไมโครคอนโทรลเลอร์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ที่อยู่กับส่วนกำเนิดสัญญาณไบต์ (Baud-rate Generator) เพื่อกำหนดอัตราไบต์ในการรับและส่งข้อมูล หน่วยความจำชนิดแรมของระบบขนาด 32 กิโลไบต์ใช้สัญญาณควบคุมจาก IC9 ซึ่งนำมาแอนดักเพื่อที่จะครอบคลุมได้ถึง 32 กิโลไบต์

รูปที่ 3.3 และ 3.4 เป็นส่วนที่ใช้จับสัญญาณลอจิกเพื่อนำไปวิเคราะห์หาข้อผิดพลาดซึ่งประกอบด้วย IC100 IC101 และ IC102 รวมกับแอนดักเกททำหน้าที่รวมกันเป็นวงจรนับแอดเดรส (Address Counter) ให้กับฟาสแรม โดยที่แอดเดรสจะมีค่าเพิ่มขึ้นทีละหนึ่งเมื่อได้รับสัญญาณนาฬิกาจากภายนอก (กรณีที่ต้องการเขียนข้อมูล) หรือจากพอร์ท PC0 ของ IC19 (ในกรณีที่ต้องการอ่านข้อมูลจากฟาสแรมเข้ามายังแรมของระบบผ่านทางพอร์ท PA0 ถึง PA7 ของ IC19) สายสัญญาณของวงจรนับแอดเดรสจะถูกต่อไปยัง IC103 และ IC104 ซึ่งเป็นฟาสแรมขนาด 4 กิโลไบต์ 4 บิตซึ่งต่อกัน 2 ตัวเพื่อเพิ่มขนาดเป็น 4 กิโลไบต์ 8 บิต ขาข้อมูลของฟาสแรมจะถูกต่ออยู่กับ PA0 ถึง PA7 ของ IC19 และยังคงต่อกับ IC105 ซึ่งเป็นบัฟเฟอร์ของข้อมูลจาก IC106 ในกรณีที่อ่านข้อมูลเข้าอิมูเลเตอร์ IC105 จะถูกควบคุมด้วยพอร์ท PC2 ที่อยู่ในสภาวะอิมพีแดนซ์สูง (High Impedance) เพื่อป้องกันการรบกวนระหว่างข้อมูลเก่าและข้อมูลที่อ่านจากฟาสแรม IC107 ทำหน้าที่บัฟเฟอร์ข้อมูลที่จับได้จากภายนอกและส่งต่อให้กับ IC106 ซึ่งจะแลทช์ (Latch) ข้อมูลไว้เพื่อเขียนลงในฟาสแรม

สัญญาณที่ได้จาก IC105 อีกส่วนหนึ่งจะถูกส่งไปยังส่วนจุดชนวน (Trigger Unit) ซึ่งแบ่งออกเป็น การจุดชนวนแบบไบต์และการจุดชนวนแบบคำ เพื่อทำหน้าที่ตรวจหาข้อมูลหรือแอดเดรสที่กำหนดโดยผู้ใช้ผ่านทางสวิทช์ ถ้าข้อมูลหรือแอดเดรสที่ตรวจจับได้มีค่าเหมือนกับที่ผู้ใช้กำหนด จะทำให้อะดัพทของแอนดักเกททุกตัวมีลอจิกเป็น 1 ทั้งหมด ทำให้ อาร์-เอส ฟลิป-ฟลอป ถูกเซ็ต จะทำให้สัญญาณนาฬิกาสามารถผ่านไปยังวงจรนับแอดเดรส และแคชแรมทำการเริ่มเก็บข้อมูล อาร์-เอส ฟลิป-ฟลอป จะถูกรีเซ็ตโดย PC2 ของ IC19 เมื่อเริ่มทำการเก็บข้อมูลในครั้งถัดไป

สำหรับส่วนของโปรแกรมได้แสดงไว้ในภาคผนวกที่ 2 และ 3 โดยภาคผนวกที่ 2 จะเป็นโปรแกรมที่ใช้เครื่อง IBM-PC ส่วนภาคผนวกที่ 3 จะเป็นโปรแกรมที่ใช้ควบคุม 8031 อิมูเลเตอร์

### 3.2 ขั้นตอนการใช้งานของ 8051 อิมูเลเตอร์

3.2.1 ด้าน IBM-PC ทำการรันโปรแกรมที่มีชื่อว่า Terminal .EXE เป็นอันดับแรกโดยเอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

โปรแกรมจะให้เลือกรหัสของ RS-232 และเลือกอัตราไบต์ที่ต้องการใช้ดังรูปที่ 3.5 ทำการเลือก  
 รหัสที่สอดคล้องกับเครื่อง IBM PC และเลือกอัตราไบต์เช่นเดียวกับที่ตั้งไว้ใน 8051 อีมูเลเตอร์  
 ขั้นตอนนี้เครื่อง IBM PC จะส่งสัญญาณ Space (20H) ไปยังบอร์ด 8051 อีมูเลเตอร์เพื่อทดสอบ  
 การเชื่อมต่อสัญญาณ

```
*****
*
* Charin Bantukul.
* Communication Link between 8051 & IBM
* @ Copyright 1985, 1986
* Version 1.5, June 1, 1986
*
*****
```

**\*\* PRESS F3 to display function keys \*\***

Which port do you wish to use? [1]

Which baud rate do you wish to use? [ 9600]

- 0) 300
- 1) 1200
- 2) 1800
- 3) 2400
- 4) 4800
- 5) 9600
- 6) 19200

รูปที่ 3.5 แสดงการกำหนดพอร์ทและบอดเรท

ด้าน 8051 อีมูเลเตอร์ เมื่อผ่านขั้นตอนของ IBM PC แล้วให้ทำการป้อนไฟที่แกว่งจร  
 8051 อีมูเลเตอร์จะทำงานและส่งตัวอักษรเริ่มต้น พร้อมทั้งสัญลักษณ์พรอมท์ (EM51>) ออกไปยัง  
 เครื่อง IBM PC ถ้าเครื่องหมาย "EM51>" ปรากฏบนจอภาพแล้วแสดงว่าพอร์ทสื่อสารทั้งสองด้าน  
 ได้เชื่อมต่อเข้าหากันเรียบร้อยแล้ว และ 8051 อีมูเลเตอร์พร้อมที่จะรับคำสั่งต่อไป ข้อความบน  
 จอภาพจะเป็นดังรูปที่ 3.6

MCS-51 Real Time In Circuit Emulator version 1.00  
Copyright 1986 by CHARIN B. of KMITL

.EM51>

รูปที่ 3.6 แสดงความพร้อมที่จะปฏิบัติงานของ 8051 อีมูเลเตอร์

### 3.2.2 ทดลองเรียกดูคำสั่ง H(elp)

8051 อีมูเลเตอร์จะแสดงรายละเอียดของคำสั่งที่ใช้งานแสดงขึ้นบนจอภาพดังรูปที่ 3.7

```

LAST 20 BYTES OF EXT. RAM USED BY BREAK ROUTINE
RAM @ 48H-50H IS USED BY MONITOR
RAM ABOVE 50H IS USED FOR STACK
COMMANDS ARE
A AAAA GO @ AAAA AND CAPTURE DATA
B {AAAA} BREAK AT ADDRESS AAAA
C SSSS FFFF TTTT COPY BLOCK OF MEMORY
D SSSS {FFFF} DUMP PROGRAM MEMORY
DI SS {FF} DUMP INTERNAL MEMORY
E SSSS EDIT EXTERNAL MEMORY
EI SS EDIT INTERNAL MEMORY
F SSSS FFFF HH HH HH FIND DATA 'HH HH HH'
G {AAAA} GO @ AAAA OR BREAKPOINT
H HELP
I SSSS FFFF HH INSERT 'HH' INTO MEMORY
J LIST JUMP TABLE
L DOWNLOAD FROM TERMINAL TO EXT.RAM
M MOVE DATA FROM CACHE RAM TO MEMORY
P COMMAND FILTER FOR 8051
S AAAA SINGLE STEP @ AAAA
U SSSS FFFF UNASSEMBLER EXTERNAL MEMORY
V SSSS FFFF TTTT VERIFY BLOCK OF MEMORY
X CAPTURED EXT. DATA BY EXT. CLOCK
# MMMM NNNN
EM51>

```

รูปที่ 3.7 แสดงรายละเอียดของชุดคำสั่งที่ใช้กับ 8051 อีมูเลเตอร์หลังจากกดคีย์ตัวอักษร "H"

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

### 3.2.3 ทดลองคำสั่ง L(oad)

คำสั่งนี้จะเป็นการดาวน์โหลดโปรแกรมลงในหน่วยความจำตามที่กำหนดไว้ โดยสมมุติว่า ต้องการเขียนโปรแกรมเพื่อให้ 8051 อีไมล์เตอร์ แสดงข้อความ " Hello! Nice to meet you again." ขึ้นมาบนจอภาพ ดังนั้นจะเขียนโปรแกรมได้ว่า

```
A>type sample.asm
      CPU    "8051.TBL"
      HOF    "INT8"
;
      ORG 8000H      ;start address of user's RAM
;
CR:    EQU     0DH
LF:    EQU     0AH
;
START: MOV DPtr,#HELLO ;pointer to address of pattern
      LCALL 0AD0H      ;put all characters to terminal
      LJMP 0026H      ;jump to show prompt

HELLO: -DFB CR,LF,"Hello,nice to meet you again.",CR,LF,04H
;
      END
```

หลังจากทำการคอมไพล์แล้วจะได้ไฟล์พร้อมที่จะดาวน์โหลดในรูปแบบของ Intel Hex Format ดังรูปที่ 3.8 สมมุติว่าให้ชื่อไฟล์นี้ว่า "Sample.Hex"

```
A>type sample.hex
:10800000908009120AD0020026D0A48656C6C6F38
:108010002C6E69636520746F206D65657420796FBF
:0B8020007520616761696E2E0D0A0477
:00000001FF
```

### รูปที่ 3.8 แสดงตัวอย่างไฟล์ที่พร้อมจะดาวน์โหลด

จากนั้นให้กดคีย์ "L" ที่จอภาพจะบอกให้กดฟังก์ชันคีย์ F1 เมื่อพร้อมที่จะทำการดาวน์โหลด นำแผ่นดิสก์ที่มีไฟล์ Sample.Hex บันทึกลงใส่เข้าไปในไดร์ แล้วบอชื่อไฟล์ Sample.Hex เมื่อเครื่องทำการดาวน์โหลดเรียบร้อยแล้วจะแสดงผลออกมาบนจอภาพดังรูปที่ 3.9

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```
EM51>L
Download from Terminal to 8051 Emulator
File must be intel 8 bits short or long format
Press function key F1 for begin process
```

```
driver: Name of download file? SAMPLE.HEX
driver: downloading...
driver: download complete
```

```
EM51>
```

### รูปที่ 3.9 แสดงการดาวน์โหลดโปรแกรมลงในหน่วยความจำแบบแรม

#### 3.2.4 ทดลองคำสั่ง D(dump)

คำสั่งนี้จะเป็นการแสดงค่าในหน่วยความจำขึ้นมาในจอภาพจากหัวข้อที่ 3.2.3 ถ้าโปรแกรมดาวน์โหลดได้ถูกต้อง เมื่อทำการตีหน่วยความจำจากตำแหน่งที่ 8000H ถึง 8020H จะเห็นโปรแกรมที่เป็นภาษาเครื่องปรากฏบนจอภาพ ถ้าตีคำสั่ง " D 8000 8020" ที่เทอร์มินอล ผลที่แสดงออกมาจะเป็นดังรูปที่ 3.10

```
EM51>D 8000 802F
```

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F	
8000	90	80	09	12	0A	D0	02	00	26	0D	0A	48	65	6C	6C	6F	..... &..Hello
8010	2C	6E	69	63	65	20	74	6F	20	6D	65	65	74	20	79	6F	,nice to meet yo
8020	75	20	61	67	61	69	6E	2E	0D	0A	04	FF	FF	FF	FF	FF	u again. ....

```
EM51>
```

### รูปที่ 3.10 แสดงการตีหน่วยความจำในตำแหน่งที่ต้องการขึ้นมาบนจอภาพ

ในการทำงานเดียวกันถ้าต้องการดูค่าในหน่วยความจำแบบแรมภายในชิพของ 8031 ก็ใช้คำสั่ง

" DI " แทน ซึ่งหมายถึง " Dump Internal " เช่น " DI 80 90 " เป็นต้น

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3.2.5 ทดลองคำสั่ง G(o)

คำสั่งนี้เป็นคำสั่งที่บังคับให้ 8051 อีเอ็มยูเลเตอร์ ไปทำการรันโปรแกรมที่ดาวน์โหลดไปยังตำแหน่ง 8000H โดยคีย์คำสั่ง " G 8000 " ผลที่ได้จะแสดงข้อความตามที่ต้องการดังรูปที่ 3.11

```
EM51>G 8000
```

Hello,nice to meet you again.

EM51>

รูปที่ 3.11 แสดงการใช้คำสั่ง G(o) สั่งให้อีเอ็มยูเลเตอร์รันโปรแกรมที่ตำแหน่งแอดเดรส 8000H

3.2.6 ทดลองคำสั่ง A(uto) M(ove) และ P(reprocessor)

คำสั่งทั้งสามนี้ต้องใช้ร่วมกัน โดยเริ่มจาก A(uto) จะเป็นการสั่งให้โปรแกรมรันที่แอดเดรสที่กำหนดพร้อมทั้งเก็บข้อมูลที่เกิดขึ้นบนบัสของข้อมูลไว้ที่แคชแรม ดังนั้นจึงต้องใช้คำสั่ง M(ove) เพื่อทำการย้ายข้อมูลเข้ามายังหน่วยความจำภายในหลังจากนั้นต้องใช้คำสั่ง P(reprocessor) เพื่อกรองข้อมูลที่ได้ออกมาทั้งหมดนี้เนื่องจาก สัญญาณนาฬิกาที่ใช้กระตุ้นในส่วนของวงจรจับข้อมูลใช้สัญญาณจาก PSEN ซึ่งมีจำนวนสองลูกในหนึ่งรอบการทำงาน of เครื่อง (Machine cycle) ดังนั้นจึงจับข้อมูลได้สองไบต์ ซึ่งจะได้ข้อมูลถูกต้องในกรณีที่คำสั่งนั้นมีสองไบต์ในหนึ่งรอบการทำงาน นอกเหนือจากนี้แล้วจะจับข้อมูลได้เกิน จึงต้องใช้คำสั่ง P(reprocessor) เพื่อแก้ข้อมูลที่ถูกต้อง ดังแสดงในรูปที่ 3.12

```
EM51>A 8000
```

Hello,nice to meet you again.

```
EM51>M
```

Data stored at F000H - FFDFH

```
EM51>P
```

Data was filtered and stored at F000H

```
EM51>D F000 F03F
```

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F	
F000	22	90	80	09	12	0A	D0	E4	93	B4	0D	B4	F7	12	0A	F1	".....
F010	12	0A	FD	C0	83	C0	82	C0	E0	90	40	01	E0	FC	E0	FC	.....@.....
F020	E0	FC	E0	FC	E0	FC	E0	FC	E0	FC	E0	FC	E0	FC	E0	FC	.....
F030	E0	FC	E0	FC	E0	FC	E0	FC	E0	FC	E0	FC	E0	FC	E0	FC	.....

```
EM51>
```

รูปที่ 3.12 แสดงการใช้คำสั่ง A(uto) M(ove) และ P(reprocessor)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่เผยแพร่โดยไม่หวังผลตอบแทนไปจนกว่าจะได้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

มีข้อสังเกตอีกประการหนึ่งคือเมื่อใช้คำสั่ง A(uto) จะเก็บข้อมูล 22 ซึ่งคือคำสั่ง RET ได้ก่อนเสมอ คำสั่งนี้จะบังคับให้อิมูเลเตอร์วันที่ตำแหน่งแอดเดรสที่บรรทัดอยู่ใน 2 ไบท์บนสุดของสแตก (Stack) และคำสั่ง RET นี้ จะตามหลังคำสั่งให้แคชแรมเริ่มเก็บข้อมูลแต่ในกรณีที่ใช้คำสั่ง A(uto) ร่วมกับวงจรส่วนจุดชนวน (Trigger Unit) ข้อมูลที่เก็บได้เริ่มต้นจะเป็นข้อมูลที่ถูกระบุโดยส่วนจุดชนวน

### 3.2.7 ทดลองคำสั่ง eX(ternal)

คำสั่งนี้มีไว้เพื่อประยุกต์การใช้งานของส่วนดักจับข้อมูล เมื่อต้องการดักจับข้อมูลจากภายนอก และใช้สัญญาณกระตุ้นจากภายนอก ในกรณีนี้ จะเห็นได้ว่าจะสามารถใช้งานส่วนดักจับข้อมูลนี้เป็นเครื่องมืออีกชิ้นหนึ่งนอกเหนือไปจากการทำงานร่วมกับตัวอิมูเลเตอร์เอง คำสั่งนี้จะใช้ร่วมกับคำสั่ง M(ove) เพื่อย้ายข้อมูลที่เก็บได้จากแคชแรมเข้ามายังหน่วยความจำของระบบแล้วนำมาแสดงผลบนจอภาพ ตัวอย่างการใช้งานแสดงดังรูปที่ 3.13

```
EM51>X
          Press M for move data to memory
EM51>M
          Data stored at F000H - FFDFH
EM51>
```

รูปที่ 3.13 แสดงการใช้งานคำสั่ง eX(ternal) ร่วมกับคำสั่ง M(ove)

### 3.2.8 ทดลองคำสั่ง B(reak)

คำสั่งนี้จะใช้ในการหยุดโปรแกรมบางส่วนเพื่อทำการตรวจสอบค่าในรีจิสเตอร์ต่างๆ จากโปรแกรมตัวอย่างถ้าต้องการให้โปรแกรมหยุดที่ตัวคราวที่ตำแหน่งแอดเดรส 8003H แล้ว จะต้องคีย์ " B 8003 " ก่อน เพื่อเป็นการบอกตำแหน่งหยุดแก่โปรแกรม เมื่อคีย์เรียบร้อยแล้วให้คำสั่ง " G " สั่งให้รันโปรแกรมที่ตำแหน่งแอดเดรส 8000H โปรแกรมจะถูกหยุดที่ตำแหน่ง 8003H ดังแสดงในรูปที่ 3.14 พร้อมทั้งแสดงค่าในรีจิสเตอร์ออกมาบนจอภาพ ถ้าต้องการรันโปรแกรมต่อจากตำแหน่งที่หยุดไปจนจบให้กด " G " เพียงอย่างเดียวเท่านั้น ส่วนการยกเลิกตำแหน่งการหยุดให้กด

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

EM51>B 8003

EM51>G 8000

BREAK AT LOCATION 8003

ACC = 0D PSW = 09 B = 0D DPTR = 8009 SP = 55

EM51>G

Hello,nice to meet you again.

EM51>

รูปที่ 3.14 แสดงการหยุดโปรแกรมบางส่วนเพื่อตรวจสอบค่าในรีจิสเตอร์หรือข้อมูลในหน่วย  
ความจำแบบแรมตามที่ต้องการ

### 3.2.9 ทดลองคำสั่ง S(single)

คำสั่งนี้จะใช้เมื่อต้องการให้อีเอ็มยูแอลเตอร์เริ่มรันโปรแกรมตามตำแหน่งแอดเดรสที่กำหนด โดยวันที่  
ที่ละคำสั่งพร้อมทั้งแสดงค่าต่างๆ ในรีจิสเตอร์อื่นบนจอภาพ ดังแสดงในรูปที่ 3.15

EM51>S 8000

BREAK AT LOCATION 8003

ACC = F7 PSW = 09 B = 0D DPTR = 8009 SP = F4

Press N for next step Q for quit from step mode

STEP>N

BREAK AT LOCATION 0AD0

ACC = F7 PSW = 09 B = 0D DPTR = 8009 SP = F4

Press N for next step Q for quit from step mode

STEP>N

BREAK AT LOCATION 0AD1

ACC = 00 PSW = 08 B = 0D DPTR = 8009 SP = F4

Press N for next step Q for quit from step mode

STEP>Q

EM51>

รูปที่ 3.15 แสดงการรันโปรแกรมทีละคำสั่งพร้อมทั้งแสดงค่าในรีจิสเตอร์ต่างๆ

### 3.2.10 ทดลองคำสั่ง U(nassembler)

คำสั่งนี้จะใช้ในการดิสแอสเซมบลอร์ (Disassembler) รหัสภาษาเครื่องในหน่วยความจำที่เป็นภาษาแอสเซมบลอร์ของ 8051 เพื่ออำนวยความสะดวกในการอ่านโปรแกรมและทำการแก้ไขในหน่วยความจำอิมูเลเตอร์ สมมติว่าจะทำการดิสแอสเซมบลอร์โปรแกรมตัวอย่างที่ตำแหน่งแอดเดรส 8000H จำนวน 20 ไบต์ โดยใช้คำสั่ง " U 8000 8020 " ผลที่ได้บนจอภาพจะเป็นดังรูปที่ 3.16

```
EM51>U 8000 8010
8000    MOV DPTR,#8009H
8003    LCALL 0AD0H
8006    LJMP 0026H
8009    INC R5
800A    INC R2
800B    ORL A,R0
800C    XRL A,6CH
800E    XRL A,R4
800F    XRL A,R7
8010    ADD A,R4
EM51>
```

รูปที่ 3.16 แสดงการดิสแอสเซมบลอร์โปรแกรมในหน่วยความจำ

จากรูปที่ 3.16 จะเห็นว่าคำสั่ง MOV, LCALL, LJMP ถูกต้องตามโปรแกรมตัวอย่าง แต่หลังจากนั้นจะมีคำสั่งเกิดขึ้นมาอีกทั้งนี้เนื่องจากส่วนโปรแกรมดิสแอสเซมบลอร์ไม่สามารถตัดสินใจได้ว่าไบต์ใดเป็นรหัสภาษาเครื่อง และไบต์ใดเป็นรหัส ASCII ของตัวอักษร ดังนั้น จึงทำการดิสแอสเซมบลอร์ทั้งหมด ซึ่งโปรแกรมดิสแอสเซมบลอร์ที่วางไป จะเป็นเช่นนี้เสมอ

### 3.2.11 ทดลองคำสั่ง C(copy)

คำสั่งนี้ทำหน้าที่ลอกข้อมูลกลุ่มหนึ่งไปยังตำแหน่งแอดเดรสที่กำหนด จากตัวอย่างโปรแกรมจะทำการลอกข้อมูลจากแอดเดรส 8000H ถึง 802FH ไปยังตำแหน่งแอดเดรส 8030H ผู้ใช้ต้องคีย์คำสั่ง

ดังนี้ "C 8000 802F 8030" หลังจากนั้นทำการตีพิมพ์ตำแหน่ง 8030H จะได้ผลดังรูปที่ 3.17 จะเห็นได้ว่าข้อมูลจะเหมือนกับตำแหน่งที่ 8000H ถึง 802FH

EM51>C 8000 802F 8030

EM51>D 8000 805F

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F	
8000	90	80	09	12	0A	D0	02	00	26	0D	0A	48	65	6C	6C	6F	..... &..Hello
8010	2C	6E	69	63	65	20	74	6F	20	6D	65	65	74	20	79	6F	,nice to meet yo
8020	75	20	61	67	61	69	6E	2E	0D	0A	04	FF	FF	FF	FF	FF	u again. ....
8030	90	80	09	12	0A	D0	02	00	26	0D	0A	48	65	6C	6C	6F	..... &..Hello
8040	2C	6E	69	63	65	20	74	6F	20	6D	65	65	74	20	79	6F	,nice to meet yo
8050	75	20	61	67	61	69	6E	2E	0D	0A	04	FF	FF	FF	FF	FF	u again. ....

EM51>

รูปที่ 3.17 แสดงการคัดลอกข้อมูลจากที่หนึ่งไปยังอีกที่หนึ่ง

### 3.2.12 ทดลองคำสั่ง E(dit)

คำสั่งนี้เป็นคำสั่งที่ช่วยให้ผู้ใช้งานทำการแก้ไขข้อมูลในหน่วยความจำได้โดยตรงเพื่อเป็นการไม่เสียเวลาต้องคอมไพล์แล้วดาวน์โหลดโปรแกรมลงไปใหม่ ในกรณีที่โปรแกรมผิดพลาดเล็กน้อย ยกตัวอย่างเช่นโปรแกรมในหัวข้อ 3.2.8 ถ้าต้องการแก้ไขให้โปรแกรมรันและแสดงข้อความออกมาสองบรรทัดในจอภาพ จะทำได้โดยแก้ไขข้อมูลที่ตำแหน่งแอดเดรสที่ 8006H โดยสั่งให้โปรแกรมกระโดดไปที่ตำแหน่ง 8030H จะต้องแก้ไขข้อมูลเป็น 02, 80, 30 วิธีการคือผู้ใช้คีย์ "E 8006" อีมีเลเตอร์จะแสดงตำแหน่งแอดเดรสที่ 8006H และข้อมูลเดิมคือ 02 ออกมาบนจอภาพ ที่ตำแหน่งนี้ เราไม่ทำการแก้ไขให้กด Enter อีมีเลเตอร์จะแสดงตำแหน่งแอดเดรสถัดไปคือ 8007H และข้อมูลเดิมเป็น 00 ให้คีย์ข้อมูลใหม่คือ 80 เข้าไปแล้วกด Enter ตำแหน่งที่ 8008H ก็ทำเช่นเดียวกันโดยเปลี่ยนข้อมูลเป็น 30 จากนั้นอีมีเลเตอร์จะแสดงตำแหน่งที่ 8009 ซึ่งเราไม่ต้องการเปลี่ยนข้อมูลและต้องการออกจากคำสั่งแก้ไขนี้ ผู้ใช้ต้องคีย์ "-" (เครื่องหมายลบ) ลงไป อีมีเลเตอร์จะกลับมายัง "EM51>" อีกครั้ง เมื่อทดลองดีมจะเห็นข้อมูลที่ทำการเปลี่ยนแปลงดังรูปที่ 3.18

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นิยมนำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

EM51>E 8006

8006 02-

8007 00-80

8008 26-30

8009 0D--

EM51>D 8000 805F

	0	'1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F	
• 8000	90	80	09	12	0A	D0	02	80	30	0D	0A	48	65	6C	6C	6F	..... 0..Hello
8010	2C	6E	69	63	65	20	74	6F	20	6D	65	65	74	20	79	6F	,nice to meet yo
8020	75	20	61	67	61	69	6E	2E	0D	0A	04	FF	FF	FF	FF	FF	u again. ....
8030	90	80	09	12	0A	D0	02	00	26	0D	0A	48	65	6C	6C	6F	..... &..Hello
8040	2C	6E	69	63	65	20	74	6F	20	6D	65	65	74	20	79	6F	,nice to meet yo
8050	75	20	61	67	61	69	6E	2E	0D	0A	04	FF	FF	FF	FF	FF	u again. ....

EM51>G 8000

Hello,nice to meet you again.

Hello,nice to meet you again.

EM51>

รูปที่ 3.18 แสดงการแก้ไขข้อมูลในหน่วยความจำผ่านทางแป้นพิมพ์

ในกรณีที่ต้องการถอยหลังไปหนึ่งแอดเดรสเพื่อทำการตรวจสอบหรือแก้ไขซ้ำ จะทำได้โดยใช้คีย์

" Back space " หรือ " . " ก็ได้

### 3.2.13 ทดลองคำสั่ง I(nsert)

คำสั่งนี้จะทำหน้าที่ใส่ข้อมูลที่เหมือนกัน ลงในหน่วยความจำตามที่กำหนด เช่น ถ้าต้องการเปลี่ยนข้อมูลในหน่วยความจำตั้งแต่แอดเดรส 8000H จนถึง 802FH ให้เป็น 00 ทั้งหมด ผู้ใช้ต้องคีย์คำสั่ง " I 8000 802F 00 " แล้วทดลองดูจะได้ผลออกมาดังรูปที่ 3.19

EM51>I 8000 802F 00

EM51>D 8000 805F

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F	
8000	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	.....
8010	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	.....
8020	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	.....
8030	90	80	09	12	0A	D0	02	00	26	0D	0A	48	65	6C	6C	6F	..... &..Hello
8040	2C	6E	69	63	65	20	74	6F	20	6D	65	65	74	20	79	6F	,nice to meet yo
8050	75	20	61	67	61	69	6E	2E	0D	0A	04	FF	FF	FF	FF	FF	u again. ....

EM51>

รูปที่ 3.19 แสดงการใส่ข้อมูลเข้าไปในหน่วยความจำที่มีลักษณะทุกแอดเดรสที่กำหนดมีข้อมูลเหมือนกันหมด

### 3.2.14 ทดลองคำสั่ง V(erify)

คำสั่งนี้จะทำหน้าที่นำเอาข้อมูลในช่วงแอดเดรสที่กำหนดไว้สองช่วง ขึ้นมาเปรียบเทียบกัน เช่น ถ้าต้องการเปรียบเทียบข้อมูลในแอดเดรสช่วง 8010H ถึง 801FH กับข้อมูลที่เริ่มจากตำแหน่งแอดเดรสที่ 8025H (ซึ่งเราใส่ข้อมูลเป็น " 00 " ไว้) ผู้ใช้ต้องคีย์ "V.8010 801F 8025" ผลที่ได้จะเป็นดังรูปที่ 3.20 ซึ่งข้อมูลของกลุ่มแรก (8000H ถึง 8010H) จะถูกแสดงบนจอภาพทุกแอดเดรส ส่วนกลุ่มที่สองจะถูกนำมาเปรียบกับกลุ่มแรกถ้าข้อมูลเหมือนกันจะแสดงเครื่องหมาย "...". ถ้าข้อมูลต่างกัน จะนำข้อมูลที่ต่างกันขึ้นมาแสดงบนจอภาพ

EM51>V 8010 801F 8025

```

8010 00      8025 ..
8011 00      8026 ..
8012 00      8027 ..
8013 00      8028 ..
8014 00      8029 ..
8015 00      802A ..
8016 00      802B ..
8017 00      802C ..
8018 00      802D ..
8019 00      802E ..
801A 00      802F ..
801B 00      8030 90
801C 00      8031 80
801D 00      8032 09
801E 00      8033 12
801F 00      8034 0A
    
```

EM51>

EM51>D 8010 803F

```

      0  1  2  3  4  5  6  7  8  9  A  B  C  D  E  F
8010 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 .....
8020 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 .....
8030 90 80 09 12 0A D0 02 00 26 0D 0A 48 65 6C 6C 6F ..... &..Hello
    
```

EM51>

รูปที่ 3.20 แสดงการใช้คำสั่งเปรียบเทียบข้อมูล

### 3.2.15 ทดลองคำสั่ง #

คำสั่งนี้จะช่วยให้ผู้ใช้ทำการบวกและลบเลขฐานสิบหกสองจำนวนแล้วแสดงผลออกมา ประโยชน์ที่ได้รับคือ ผู้ใช้ไม่ต้องนับตำแหน่งแอดเดรสเมื่อทำการแก้ไขโปรแกรมในหน่วยความจำ เช่น คำสั่งกระโดดแบบอ้างอิง (Relative Jump) ซึ่งคำสั่งเหล่านี้ต้องบอกจำนวนไบต์ที่กระโดดไป มิได้บอกเป็นตำแหน่งแอดเดรสเหมือนคำสั่งกระโดดแบบตรง (Direct Jump) วิธีการใช้คำสั่งนี้ผู้ใช้ต้องกดคีย์ " # XXXX YYYY คือเลขฐานสิบหกสี่หลัก) บนจอภาพจะปรากฏเลขสองจำนวนคือ ค่าผลบวกและผลต่างออกมาดังรูปที่ 3.21

```
EM51># 5050 3030
```

```
5050 + 3030 = 8080
```

```
5050 - 3030 = 2020
```

```
EM51>
```

### รูปที่ 3.21 แสดงการใช้คำสั่งบวกและลบเลขฐานสิบหก

#### 3.2.16 ทดลองคำสั่ง F(ind)

คำสั่งนี้จะใช้ในการค้นหาข้อมูลที่ต้องการ เช่น จากรูปที่ 3.19 ต้องการค้นหาข้อมูล '80 09 และ 12 เรียงกันไปตามลำดับภายในหน่วยความจำตั้งแต่แอดเดรสที่ 8000H ถึง 803FH ผลที่ได้จะเป็นดังรูปที่ 3.22

```
EM51>F 8000 803F 80 09 12
```

```
Found at address followed;
```

```
8001 80
```

```
8002 09
```

```
8003 12
```

```
EM51>F 8000 803F 00 00 00
```

```
Search not found
```

```
EM51>
```

### รูปที่ 3.22 แสดงการค้นหาข้อมูลที่ต้องการในหน่วยความจำที่กำหนด

#### 3.2.17 ทดลองคำสั่ง J(jmp)

คำสั่งนี้ใช้แสดงตำแหน่งแอดเดรสของโปรแกรมย่อยที่อยู่ภายในโปรแกรมควบคุมระบบ โดยใช้คำสั่ง " J " ผลที่ได้เป็นดังรูปที่ 3.23

EM51>J	
0026 COOL	COOL START (RESET STACK POINTER)
0029 WARM	WARM START
002C IN	GET A BYTE FROM THE UART
002F INCH	GET A CHARACTER (ZERO PARITY)
0032 INHEX	GET A HEX CHAR (CARRY=NONHEX)
0035 BYTES	2 BYTE HEX TO HI/LOBYTE
0038 BADDR	BUILD ADDRESS
003B THRADR	THREE ADDRESSES
003E OUT	OUTPUT BYTE IN ACC.
0041 OUTCH	OUTPUT CHARACTER IN ACC.
0044 OUTS	OUTPUT SPACE
0047 OUT2S	OUTPUT 2 SPACES
004A CRLF	OUTPUT [CR] AND [LF]
004D OUT2H	OUTPUT LOC. POINTED BY RO
0050 OUTRO	OUTPUT CONTENTS OF RO
0053 OUTC2HS	OUTPUT PROG. MEM. POINTED BY DPTR AND SPACE
0056 PDATA	OUTPUT MESSAGE POINTED BY DPTR
0059 INC16	INCREMENT 2 BYTE NO. (RO=LOW BYTE)
005C DEC16	DECREMENT 2 BYTE NO. (RO+1=HIGH BYTE)
005F CPY	BLOCK COPY
0062 BRKPT	BREAKPOINT ROUTINE
EM51>	

รูปที่ 3.23 แสดงตำแหน่งแอดเดรสของโปรแกรมย่อย

### 3.3 ผลการทดลองใช้งาน

ผลที่ได้จากการทดลองใช้งานที่ได้ถือว่าเป็นไปตามทฤษฎีที่ออกแบบไว้ทุกประการดังกล่าวผ่านมาแล้วในบทที่ 3 โดยเริ่มจากการเขียนชุดคำสั่งตัวอย่างขึ้นมาแล้วทำการคอมไพล์ให้เป็นไฟล์ที่มีการวางรหัสของคำสั่งเป็นแบบ Hex Intel Format จากนั้นทำการดาวน์โหลดและทดลองคำสั่งต่างๆ ดังผ่านมาแล้วข้างต้น การทดลองในลักษณะนี้เป็นการนำเอา 8051 อีมูเลเตอร์มาใช้งานเพื่อช่วยในการพัฒนาโปรแกรมต่างๆ ตามแต่ผู้ใช้จะเป็นผู้เขียนขึ้นมา ผู้ใช้สามารถทำการทดสอบความถูกต้องของโปรแกรมได้ก่อนที่จะนำไปใช้งานจริง ขั้นตอนการสร้างหรือเตรียมโปรแกรมเพื่อใช้กับ 8051 อีมูเลเตอร์จะเป็นดังนี้

1. ใช้เว็บริดโปรแกรมเชสเซอร์พิมพ์โปรแกรมที่ต้องการ ในการทดลองนี้ใช้โปรแกรมไมโครสตาร์ของบริษัทรอร์แลนด์ (รวมถึงการเขียนโปรแกรมควบคุมของ 8051 อีมูเลเตอร์ด้วย)
2. ทำการคอมไพล์โปรแกรมโดยใช้คอมไพเลอร์ของ MCS-8051 ของบริษัทก็ได้ กำหนดให้วางไฟล์ในรูปแบบของ Hex Intel Format ดังตัวอย่างดังรูปที่ 4.1 (ค)
3. ทำการดาวน์โหลดลงใน 8051 อีมูเลเตอร์ตามขั้นตอนต่างๆ ในบทที่ 3 เมื่อนำเอา 8051 อีมูเลเตอร์ไปใช้อีมูเลเตอร์เข้าไปในแผ่นวงจรที่ใช้งานอื่นๆ เพื่อทำการตรวจสอบการทำงาน พบว่ามีข้อกำหนดเกิดขึ้นคือ
  1. แผ่นวงจรนั้น จะต้องไม่มีการเสียหายใดๆ เกี่ยวกับบัสต่างๆ ของระบบ เพราะจะทำให้เกิดการโหลดเข้ามายัง 8051 อีมูเลเตอร์ ทำให้ 8051 อีมูเลเตอร์ไม่ทำงาน (หรือกล่าวง่ายๆ ว่า ฮาร์ดแวร์ของแผ่นวงจรจะต้องทำงานตามปกติของมันก่อนที่จะนำมาตรวจสอบ)
  2. หน่วยความจำของแผ่นวงจรนำมาตรวจสอบจะต้องถูกถอดออก และโปรแกรมในหน่วยความจำเหล่านั้นจะต้องสามารถถ่ายลงไปได้ไว้ในระบบของ 8051 อีมูเลเตอร์ได้ ทั้งนี้เพื่อทำการตรวจสอบและแก้ไขความผิดพลาดที่เกิดจากโปรแกรมอื่นเป็นประเด็นหลักของการใช้อีมูเลเตอร์
  3. ถ้าในแผ่นวงจรใช้ MCS-51 เบอร์ 8051 หรือ 8751 ซึ่งเป็นรอม (อีพรอม) ภายในตัวโปรแกรมที่ถูกบันทึกอยู่ภายในจะต้องถูกอ่านออกมาทำการแก้ไขจนกระทั่งสามารถใช้งานได้บน 8051 อีมูเลเตอร์

```

A>TYPE SAMPLE.ASM
    CPU "8051.TBL"
    HOF "INT8"
;
    ORG 8000H      ;start address of user's RAM
;
CR:    EQU        0DH
LF:    EQU        0AH
;
START: MOV DPTR,#HELLO ;pointer to address of pattern
        LCALL 0AD0H    ;put all characters to terminal
        LJMP 0026H     ;jump to show prompt

HELLO:  DFB CR,LF,"Hello,nice to meet you again.",CR,LF,04H
;
        END

```

(ก)

```

A>TYPE SAMPLE.LST
0000          CPU "8051.TBL"
0000          HOF "INT8"
;
8000          ORG 8000H      ;start address of user's RAM
;
000D = CR:    EQU        0DH
000A = LF:    EQU        0AH
;
8000 908009  START: MOV DPTR,#HELLO ;pointer to address of pattern
8003 120AD0          LCALL 0AD0H    ;put all characters to terminal
8006 020026          LJMP 0026H     ;jump to show prompt

8009 0D0A48656CHELLO: DFB CR,LF,"Hello,nice to meet you again.",CR,LF,04H
;
0000          END

```

(ข)

```

A>TYPE SAMPLE.HEX
:10800000908009120AD00200260D0A48656C6C6F38
:108010002C6E69636520746F206D65657420796FBF
:0B8020007520616761696E2E0D0A0477
:00000001FF

```

(ค)

#### รูปที่ 4.1 แสดงตัวอย่างโปรแกรมที่ใช้ในการทดลอง

- (ก) โปรแกรมที่ยังไม่ได้คอมไพล์
- (ข) โปรแกรมที่คอมไพล์เรียบร้อยแล้ว
- (ค) Hex Intel Format file พร้อมทั้งจะดาว์โหลด

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ปัญหาที่กล่าวมาข้างต้น เป็นปัญหาพื้นฐานของอีมูเลเตอร์ที่ว่า ไปทุกบริษัทที่สร้างขึ้น มิได้เกิดแต่เฉพาะ 8051 ที่สร้างขึ้นเท่านั้น ถ้าแผ่นวงจรที่นำมาอีมูเลตไม่เกิดปัญหาดังกล่าวผ่านมาข้างต้นแล้ว การใช้งานของ 8051 อีมูเลเตอร์ที่สร้างขึ้นจะมีประสิทธิภาพทัดเทียมกับอีมูเลเตอร์ราคาแพงของหลายๆ บริษัททีเดียว



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## บทที่ 4 สรุปผลและวิจารณ์

### 4.1 สรุป

จากการทดลองใช้งาน 8051 อีมีูเลเตอร์พบว่าผลที่ได้น่าพอใจเมื่อเทียบกับอีมีูเลเตอร์ของบริษัทอื่นๆ ที่สร้างขึ้นและมีราคาแพงกว่าราคา 8051 อีมีูเลเตอร์หลายๆ เท่าตัว

อีกส่วนหนึ่งที่พัฒนาเพิ่มเข้ากับ 8051 อีมีูเลเตอร์ก็คือ ส่วนตรวจจับข้อมูล (Data Capture) ซึ่งสามารถประยุกต์ใช้งานเป็นส่วนวิเคราะห์ข้อมูล (Data Analyzer) ได้ ทำให้สามารถนำเอาสภาวะทางลอจิกของแผ่นวงจรที่ถูกอีมีูเลต ขึ้นมาเปรียบเทียบกับข้อมูลที่ได้จากตัวอีมีูเลเตอร์เองทำให้สามารถหาจุดเสียบบนแผ่นวงจรได้

ในปัจจุบัน บริษัทอินเทลได้ออกไมโครคอมพิวเตอร์แบบชิพเดี่ยวมาอีกตระกูลหนึ่งคือ MCS-52 แต่ชุดคำสั่งเป็นลักษณะของภาษาเบสิก แต่ว่าความเร็วในการทำงานยังสู้ของ MCS-51 ไม่ได้เพราะไมโครโปรเซสเซอร์ต้องเสียเวลาในการแปลภาษาเบสิกให้เป็นภาษาเครื่องก่อนทุกขั้นตอน โดยเฉพาะคำสั่งวงรอบ (เช่น FOR....NEXT) จะใช้เวลามาก จะทำให้การประมวลผลข้อมูลที่เ้าเข้ามาจากภายนอกระบบทำได้ช้าลงกว่า MCS-51 มาก

### 4.2 ข้อเสนอแนะ

ในปัจจุบันนี้อุปกรณ์ที่ใช้ในการตรวจสอบและพัฒนาระบบไมโครคอมพิวเตอร์ ล้วนแต่ใช้เทคนิคของการอีมีูเลททั้งสิ้น ดังนั้นผู้ที่สนใจในการพัฒนาอุปกรณ์ประเภทนี้ขึ้นมาใช้งานเองหรือต้องการพัฒนาขึ้นมาเพื่อการค้า ควรจะพัฒนางจรให้มีขนาดเล็กลงเพื่อลดต้นทุนลง ในส่วนของวงจรตรวจจับข้อมูลสามารถพัฒนาต่อให้เป็นเครื่องวิเคราะห์สภาวะทางลอจิกได้ โดยเพิ่มจำนวนเบิทให้มากขึ้นและใช้สัญญาณนาฬิกาที่มีความถี่สูงเป็นตัวกำหนดอัตราการสุ่ม (Sampling rate) ข้อมูล

ข้อจำกัดของอีมีูเลเตอร์ที่พัฒนาขึ้นมาก็คือ สามารถที่จะนำไปใช้กับไมโครคอมพิวเตอร์ตระกูล MCS-51 เท่านั้น ดังนั้นผู้ที่สนใจจึงควรนำหลักการไปใช้ในการพัฒนาอีมีูเลเตอร์ของไมโครคอมพิวเตอร์เบอร์อื่นๆ ต่อไป

เอกสารอ้างอิง

- [1] Lancea . Leventhal, *Introduction to Microprocessors. Software, Hardware, Programming.* Newjersey : Prentice-Hall, 1978, P. 57, 255,265,275,278.
- [2] Ronald J. Tocci, Lester P. Laskowski, *Microprocessors and Microcomputer Hardware and Software.* Newjersey : Prentice-Hall 1987, PP. 170-172.
- [3] Lewis C. Eggebrecht, *Interfacing to The IBM Personal Computer.* Howard W. Sams & Co.,Inc, 1983, PP. 200-202.
- [4] Intel, *Embedded Control Application Handbook.* 1989, PP. 2.1-2.30  
Intel, *8-Bit Embedded Controller Handbook.* 1989, PP. 5.1-8.59  
Siemens, *Microcomputer Components (Microcontroller).* 1988, PP. 39-104.
- [5] Intel, *Microcommunications Handbook.* 1989, PP. 2.1-2.25

ภาคผนวก

ภาคผนวกที่ 1

แสดงชุดคำสั่งและรายละเอียดของไมโครคอมพิวเตอร์ซีพียูตระกูล MCS-51

ภาคผนวกที่ 2

แสดงโปรแกรมที่รันบน IBM-PC สำหรับใช้ติดต่อสื่อสารกับ 8051 อีมีูเลเตอร์ พร้อมส่วนฮาร์ดแวร์และดาวน์โหลดโปรแกรมใช้คอมพิวเตอร์ของบริษัทไมโครซอฟท์ มาเป็นตัวคอมพิวเตอร์ทั้งส่วนของภาษาซีและภาษา แอสเซมบลี ขึ้นตอนได้บันทึกไว้ในโปรแกรมเรียบร้อยแล้ว

ภาคผนวกที่ 3

แสดงโปรแกรมควบคุมระบบทั้งหมดของ 8051 อีมีูเลเตอร์ การคอมพิวเตอร์โปรแกรมใช้คอมพิวเตอร์ของบริษัทก็ได้ ในกรณีที่เป็นคอมพิวเตอร์ที่สร้างขึ้นมาจากเฉพาะเบอร์ 8051 เช่น ASM 51 ของบริษัทอินเทล ให้ตัดส่งบรรทัดแรกของโปรแกรมออกคือ

CPU "8051.TBL"

HOF "INT8"

ส่วนนี้เป็นส่วนที่กำหนดขึ้นมาเป็นพิเศษเพื่อบอกคอมพิวเตอร์ที่ผู้ทำวิทยานิพนธ์ใช้งานอยู่ทราบว่าผู้ใช้ต้องการคอมพิวเตอร์ให้กับ CPU เบอร์อะไร ( ใช้โปรแกรม C16 )

ภาคผนวกที่ 4

แสดงไฟล์ซอร์ซของโปรแกรมที่รันบน IBM-PC มีชื่อว่า Terminal.exe ซึ่งใช้ติดต่อระหว่าง IBM-PC กับ 8051- Emulator

ภาคผนวกที่ 1

ชุดคำสั่งของไมโครคอมพิวเตอร์แบบซีพีเอ็ม-51 MCS-51

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## I - 8051 FAMILY ARCHITECTURE

## 8051 Family Instruction Set Summary

MNEMONIC	ASSEMBLY LANGUAGE FORM	HEX OP-CODE	BYTES	CYCLES	PSW FLAGS AFFECTED
<b>ACALL</b> 2K in Page (11 bits) Call	ACALL Paddr	see note 1	2	2	
<b>ADD</b> Add Operand to Acc	ADD A,#data ADD A,Daddr ADD A,@Ri ADD A,Rn	24 25 26,27 28-2F	2	1	AC, Cy, OV
<b>ADDC</b> Add Operand with Cy to Acc	ADDC A,#data ADDC A,Daddr ADDC A,@Ri ADDC A,Rn	34 35 36,37 38-3F	2	1	AC, Cy, OV
<b>AJMP</b> 2K in Page (11 bits) JMP	AJMP Paddr	see note 2	2	2	
<b>ANL</b> Logical AND of Source Operand with Destination Operand	ANL Daddr,A ANL Daddr,#data ANL A,#data ANL A,Daddr ANL A,@Ri ANL A,Rn	52 53 54 55 56,57 58-5F	2	1	
Logical AND of Source Operand with Cy	ANL C,Baddr	82	2	2	Cy
Logical AND of Source Operand Complemented with Cy	ANL C,/Baddr	80	2	2	Cy
<b>CJNE</b> Compare Operands and Jump Relative if not Equal	CJNE A,#data,Roff CJNE A,Daddr,Roff CJNE @Ri,#data,Roff CJNE Rn,#data,Roff	B4 B5 B6,B7 B8-BF	3	2	Cy see note 3
<b>CLR</b> Clear Acc	CLR A	E4	1	1	
Clear Carry Flag	CLR C	C3	1	1	Cy
Clear Bit Operand	CLR Baddr	C2	2	1	
<b>CPL</b> Complement Acc	CPL A	F4	1	1	
Complement Carry Flag	CPL C	B3	1	1	Cy
Complement Bit Operand	CPL Baddr	B2	2	1	
<b>DA</b> Decimal Adjust Acc for Addition	DA A	D4	1	1	Cy see note 4

MNEMONIC	ASSEMBLY LANGUAGE FORM	HEX OP-CODE	BYTES	CYCLES	PSW FLAGS AFFECTED
<b>DEC</b> Decrement Operand	DEC A DEC Daddr DEC @Ri DEC Rn	14 15 16,17 18-1F	1 2 1 1	1 1 1 1	
<b>DIV</b> Divide Acc by B Reg	DIV AB	84	1	4	Cy, OV see note 5
<b>DJNZ</b> Decrement Operand and Jump Relative if Not 0	DJNZ Daddr,Roff DJNZ Rn,Roff	D5 D8-DF	3 2	2 2	
<b>INC</b> Increment Operand	INC A INC Daddr INC @Ri INC Rn INC DPTR	04 05 06,07 08-0F A3	1 2 1 1 1	1 1 1 1 2	
<b>JB</b> Jump Relative if Bit is Set	JB Baddr,Roff	20	3	2	
<b>JBC</b> Jump Relative if Bit is Set and Clear Bit	JBC Baddr,Roff	10	3	2	Cy, OV AC see note 6
<b>JC</b> Jump Relative if Cy is CLR	JC Roff	40	2	2	
<b>JMP</b> Jump Indirect	JMP @A+DPTR	73	1	2	
<b>JNB</b> Jump Relative if Bit is CLR	JNB Baddr,Roff	30	3	2	
<b>JNC</b> Jump Relative if Cy is CLR	JNC Roff	50	2	2	
<b>JNZ</b> Jump Relative if Acc = 0	JNZ Roff	70	2	2	
<b>JZ</b> Jump Relative if Acc = 0	JZ Roff	60	2	2	
<b>LCALL</b> Long (16 bits) Call	LCALL Paddr	12	3	2	
<b>LJMP</b> Long (16 bits) Jump	LJMP Paddr	02	3	2	

All Mnemonics Copyrighted Intel Corp. 1980

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

MNEMONIC	ASSEMBLY LANGUAGE FORM	HEX OP-CODE	BYTES	CYCLES	PSW FLAGS AFFECTED
<b>MOV</b>					
Move Source Operand to Destination Operand	MOV A,#data MOV A,Daddr MOV A,@Ri MOV A,Rn MOV Daddr,A MOV Daddr,#data MOV Daddr,Daddr MOV Daddr,@Ri MOV Daddr,Rn MOV @Ri,A MOV @Ri,#data MOV @Ri,Daddr MOV Rn,A MOV Rn,#data MOV Rn,Daddr MOV DPTR,#data16	74 E5 E6-E7 E8-EF F5 75 85 86,87 88-8F F6,F7 76,77 A6,A7 F8-FF 78-7F A8-AF 90	2 2 1 1 2 3 3 2 2 1 2 2 1 2 2 2 3	1 1 1 1 1 2 2 2 2 1 1 2 1 2 2 2	
Move Cy to Bit	MOV Baddr,C	92	2	2	
Move Bit to Cy	MOV C,Baddr	A2	2	1	Cy
<b>MOVC</b>					
Move byte from Program Memory to Acc	MOVC A,@A+DPTR MOVC A,@A+PC	93 83	1	2	
<b>MOVX</b>					
Move byte from Ext Data Memory to Acc	MOVX A,@Ri MOVX A,DPTR	E2,E3 E0	1	2	
Move byte in Acc to Ext Data Memory	MOVX @Ri,A MOVX @DPTR,A	F2,F3 F0	1	2	
<b>MUL</b>					
Multiply Acc by B Reg	MUL AB	A4	1	4	Cy, OV see note 7
<b>NOP</b>					
No Operation	NOP	00	1	1	
<b>ORL</b>					
Logical Inclusive OR of Source Operand with Destination Operand	ORL Daddr,A ORL Daddr,#data ORL A,#data ORL A,Daddr ORL A,@Ri ORL A,Rn	42 43 44 45 46,47 48-4F	2 3 2 2 1 1	1 2 1 1 1 1	
Logical Inclusive OR of Source Operand with Cy	ORL C,Baddr	72	2	2	Cy
Logical Inclusive OR of Source Operand Complemented with Cy	ORL C,/Baddr	A0	2	2	Cy
<b>POP</b>					
Pop Stack and Place in Destination Operand	POP Daddr	D0	2	2	

All Mnemonics Copyrighted Intel Corp. 1980

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

MNEMONIC	ASSEMBLY LANGUAGE FORM	HEX OP-CODE	BYTES	CYCLES	PSW FLAGS AFFECTED
<b>PUSH</b> Push Operand onto Stack	PUSH Daddr	C0	2	2	
<b>RET</b> Ret from Subroutine	RET	22	1	2	
<b>RETI</b> Ret from Interrupt Routine	RETI	32	1	2	
<b>RL</b> Rotate Acc Left 1 Bit	RL A	23	1	1	
<b>RLC</b> Rotate Acc Left 1 Bit Thru Cy	RLC A	33	1	1	Cy
<b>RR</b> Rotate Acc Right 1 Bit	RR A	03	1	1	
<b>RRC</b> Rotate Acc Right 1 Bit Thru Cy	RRC A	13	1	1	Cy
<b>SETB</b> Set Carry Flag	SETB C	D3	1	1	Cy
Set Bit Operand	SETB Baddr	D2	2	1	
<b>SJMP</b> Jump Relative	SJMP Roff	80	2	2	
<b>SUBB</b> Subtract Operand with Borrow	SUBB A,#data SUBB A,Daddr SUBB A,@Ri SUBB A,Rn	94 95 96,97 98-9F	2 2 1 1	1 1 1 1	Ac, Cy OV
<b>SWAP</b> Swap Nibbles within Acc	SWAP A	C4	1	1	
<b>XCH</b> Exchange bytes of Acc and Source Operand	XCH A,Daddr XCH A,@Ri XCH A,Rn	C5 C6,C7 C8-CF	2 1 1	1 1 1	
<b>XCHD</b> Exchange the Least Sig Nibble of Acc and Source Operand	XCHD A,@Ri	D6-D7	1	1	
<b>XRL</b> Logical Exclusive OR of Source Operand with Destination Operand	XRL Daddr,A XRL Daddr,#data XRL A,#data XRL A,Daddr XRL A,@Ri XRL A,Rn	62 63 64 65 66,67 68-6F	2 3 2 2 1 1	1 2 1 1 1 1	

All Mnemonics Copyrighted Intel Corp. 1980

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

## NOTES:

- Starting with 11H as the opcode base, the final opcode is formed by placing bits 8, 9 and 10 of the target address in bits 5, 6 and 7 of the opcode. The 8 possible opcodes in hexadecimal are then: 11, 31, 51, 71, 91, B1, D1, F1.
- Starting with 01H as the opcode base, the final opcode is formed by placing bits 8, 9 and 10 of the target address in bits 5, 6 and 7 of the opcode. The 8 possible opcodes in hexadecimal are then: 01, 21, 41, 61, 81, A1, C1, E1.
- The Carry Flag is set if the Destination Operand is less than the Source Operand. Otherwise the Carry Flag is cleared.
- The Carry Flag is set if the BCD result in the Accumulator is greater than decimal 99.
- The Overflow Flag is set if the B Register contains zero (flags a divide by zero operation). Otherwise the Overflow Flag is cleared.
- If any of the condition code flags are specified as the operand of this instruction, they will be reset by the instruction if they were originally set.
- The high byte of the 16-bit product is placed in the B Register, the low byte in Accumulator.

## ABBREVIATIONS:

A, Acc — Accumulator	DPTR — Data Pointer
AB — Register Pair	Paddr — Program Memory Address
Baddr — Bit Address	PC — Program Counter
/Baddr — Complemented Contents of Bit Address	Rel — Relative
C, Cy — Carry Bit	Rn — General Purpose Registers 0-7
Daddr — Data Address	@RI — Indirect Address Register 0-1
#data — Data Coded in Instruction	Roff — Relative Offset Address

## 8051 Family Hex Opcode to Mnemonics Cross Reference

Hex Code	Number of Bytes	Number of Cycles	Mnemonic	Operands	Hex Code	Number of Bytes	Number of Cycles	Mnemonic	Operands
00	1	1	NOP		18	1	1	DEC	R0
01	2	2	AJMP	Paddr	19	1	2	DEC	R1
02	3	2	LJMP	Paddr	1A	1	1	DEC	R2
03	1	1	RR	A	1B	1	1	DEC	R3
04	1	1	INC	A	1C	1	1	DEC	R4
05	2	1	INC	Daddr	1D	1	1	DEC	R5
06	1	1	INC	@R0	1E	1	1	DEC	R6
07	1	1	INC	@R1	1F	1	1	DEC	R7
08	1	1	INC	R0	20	3	2	JB	Baddr,Paddr
09	1	1	INC	R1	21	2	2	AJMP	Paddr
0A	1	1	INC	R2	22	1	2	RET	
0B	1	1	INC	R3	23	1	1	RL	A
0C	1	1	INC	R4	24	2	1	ADD	A,#data
0D	1	1	INC	R5	25	2	1	ADD	A,Daddr
0E	1	1	INC	R6	26	1	1	ADD	A,@R0
0F	1	1	INC	R7	27	1	1	ADD	A,@R1
10	3	2	JBC	Baddr,Roff	28	1	1	ADD	A,R0
11	2	2	ACALL	Paddr	29	1	1	ADD	A,R1
12	3	2	LCALL	Paddr	2A	1	1	ADD	A,R2
13	1	1	RRC	A	2B	1	1	ADD	A,R3
14	1	1	DEC	A	2C	1	1	ADD	A,R4
15	2	1	DEC	Daddr	2D	1	1	ADD	A,R5
16	1	1	DEC	@R0	2E	1	1	ADD	A,R6
17	1	1	DEC	@R1	2F	1	1	ADD	A,R7

All Mnemonics Copyrighted Intel Corp. 1980

Hex Code	Number of Bytes	Number of Cycles	Mnemonic	Operands	Hex Code	Number of Bytes	Number of Cycles	Mnemonic	Operands
30	3	2	JNB	<i>Baddr,Paddr</i>	6A	1	1	XRL	A,R2
31	2	2	ACALL	<i>Paddr</i>	6B	1	1	XRL	A,R3
32	1	2	RETI		6C	1	1	XRL	A,R4
33	1	1	RLC	A	6D	1	1	XRL	A,R5
34	2	1	ADDC	A,#data	6E	1	1	XRL	A,R6
35	2	1	ADDC	A,Daddr	6F	1	1	XRL	A,R7
36	1	1	ADDC	A,@R0	70	2	2	JNZ	<i>Roff</i>
37	1	1	ADDC	A,@R1	71	2	2	ACALL	<i>Paddr</i>
38	1	1	ADDC	A,R0	72	2	2	ORL	C,Baddr
39	1	1	ADDC	A,R1	73	1	2	JMP	@A+DPTR
3A	1	1	ADDC	A,R2	74	2	1	MOV	A,#data
3B	1	1	ADDC	A,R3	75	3	2	MOV	Daddr,#data
3C	1	1	ADDC	A,R4	76	2	1	MOV	@R0,#data
3D	1	1	ADDC	A,R5	77	2	1	MOV	@R1,#data
3E	1	1	ADDC	A,R6	78	2	1	MOV	R0,#data
3F	1	1	ADDC	A,R7	79	2	1	MOV	R1,#data
40	2	2	JC	<i>Paddr</i>	7A	2	1	MOV	R2,#data
41	2	2	AJMP	<i>Paddr</i>	7B	2	1	MOV	R3,#data
42	2	1	ORL	Daddr,A	7C	2	1	MOV	R4,#data
43	3	2	ORL	Daddr, data	7D	2	1	MOV	R5,#data
44	2	1	ORL	A,#data	7E	2	1	MOV	R6,#data
45	2	1	ORL	A,Daddr	7F	2	1	MOV	R7,#data
46	1	1	ORL	A,@R0	80	2	2	SJMP	<i>Roff</i>
47	1	1	ORL	A,@R1	81	2	2	AJMP	<i>Paddr</i>
48	1	1	ORL	A,R0	82	2	2	ANL	C,Baddr
49	1	1	ORL	A,R1	83	1	2	MOVC	A,@A+PC
4A	1	1	ORL	A,R2	84	1	4	DIV	AB
4B	1	1	ORL	A,R3	85	3	2	MOV	Daddr,Daddr
4C	1	1	ORL	A,R4	86	2	2	MOV	Daddr,@R0
4D	1	1	ORL	A,R5	87	2	2	MOV	Daddr,@R1
4E	1	1	ORL	A,R6	88	2	2	MOV	Daddr,R0
4F	1	1	ORL	A,R7	89	2	2	MOV	Daddr,R1
50	2	2	JNC	<i>Paddr</i>	8A	2	2	MOV	Daddr,R2
51	2	2	ACALL	<i>Paddr</i>	8B	2	2	MOV	Daddr,R3
52	2	1	ANL	Daddr,A	8C	2	2	MOV	Daddr,R4
53	3	2	ANL	Daddr, data	8D	2	2	MOV	Daddr,R5
54	2	1	ANL	A,#data	8E	2	2	MOV	Daddr,R6
55	2	1	ANL	A,Daddr	8F	2	2	MOV	Daddr,R7
56	1	1	ANL	A,@R0	90	3	2	MOV	DPTR,#data
57	1	1	ANL	A,@R1	91	2	2	ACALL	<i>Paddr</i>
58	1	1	ANL	A,R0	92	2	2	MOV	Baddr,C
59	1	1	ANL	A,R1	93	1	2	MOVC	A,@A+DPTR
5A	1	1	ANL	A,R2	94	2	1	SUBB	A,#data
5B	1	1	ANL	A,R3	95	2	1	SUBB	A,Daddr
5C	1	1	ANL	A,R4	96	1	1	SUBB	A,@R0
5D	1	1	ANL	A,R5	97	1	1	SUBB	A,@R1
5E	1	1	ANL	A,R6	98	1	1	SUBB	A,R0
5F	1	1	ANL	A,R7	99	1	1	SUBB	A,R1
60	2	2	JZ	<i>Roff</i>	9A	1	1	SUBB	A,R2
61	2	2	AJMP	<i>Paddr</i>	9B	1	1	SUBB	A,R3
62	2	1	XRL	Daddr,A	9C	1	1	SUBB	A,R4
63	3	2	XRL	Daddr, data	9D	1	1	SUBB	A,R5
64	2	1	XRL	A,#data	9E	1	1	SUBB	A,R6
65	2	1	XRL	A,Daddr	9F	1	1	SUBB	A,R7
66	1	1	XRL	A,@R0	A0	2	2	ORL	C,/Baddr
67	1	1	XRL	A,@R1	A1	2	2	AJMP	<i>Paddr</i>
68	1	1	XRL	A,R0	A2	2	1	MOV	C,Baddr
69	1	1	XRL	A,R1	A3	1	2	INC	DPTR

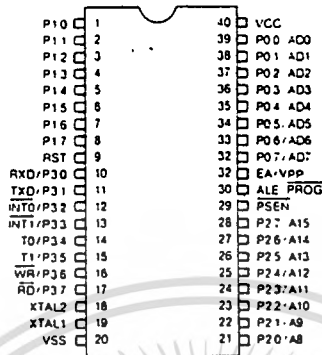
All Mnemonics Copyrighted Intel Corp. 1980

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

Hex Code	Number of Bytes	Number of Cycles	Mnemonic	Operands	Hex Code	Number of Bytes	Number of Cycles	Mnemonic	Operands
A4	1	4	MUL	AB	DE	2	2	DJNZ	R6,Roff
A5			reserved		DF	2	2	DJNZ	R7,Roff
A6	2	2	MOV	@R0,Daddr	E0	1	2	MOVX	A,@DPTR
A7	2	2	MOV	@R1,Daddr	E1	2	2	AJMP	Paddr
A8	2	2	MOV	R0,Daddr	E2	1	2	MOVX	A,@R0
A9	2	2	MOV	R1,Daddr	E3	1	2	MOVX	A,@R1
AA	2	2	MOV	R2,Daddr	E4	1	1	CLR	A
AB	2	2	MOV	R3,Daddr	E5	2	1	MOV	A,Daddr
AC	2	2	MOV	R4,Daddr	E6	1	1	MOV	A,@R0
AD	2	2	MOV	R5,Daddr	E7	1	1	MOV	A,@R1
AE	2	2	MOV	R6,Daddr	E8	1	1	MOV	A,R0
AF	2	2	MOV	R7,Daddr	E9	1	1	MOV	A,R1
B0	2	2	ANL	C,/Baddr	EA	1	1	MOV	A,R2
B1	2	2	ACALL	Paddr	EB	1	1	MOV	A,R3
B2	2	1	CPL	Baddr	EC	1	1	MOV	A,R4
B3	1	1	CPL	C	ED	1	1	MOV	A,R5
B4	3	2	CJNE	A,#data,Paddr	EE	1	1	MOV	A,R6
B5	3	2	CJNE	A,Daddr,Paddr	EF	1	1	MOV	A,R7
B6	3	2	CJNE	@R0,#data,Paddr	F0	1	1	MOVX	@DPTR,A
B7	3	2	CJNE	@R1,#data,Paddr	F1	2	2	ACALL	Paddr
B8	3	2	CJNE	R0,#data,Paddr	F2	1	2	MOVX	@R0,A
B9	3	2	CJNE	R1,#data,Paddr	F3	1	2	MOVX	@R1,A
BA	3	2	CJNE	R2,#data,Paddr	F4	1	1	CPL	A
BB	3	2	CJNE	R3,#data,Paddr	F5	2	1	MOV	Daddr,A
BC	3	2	CJNE	R4,#data,Paddr	F6	1	1	MOV	@R0,A
BD	3	2	CJNE	R5,#data,Paddr	F7	1	1	MOV	@R1,A
BE	3	2	CJNE	R6,#data,Paddr	F8	1	1	MOV	R0,A
BF	3	2	CJNE	R7,#data,Paddr	F9	1	1	MOV	R1,A
C0	2	2	PUSH	Daddr	FA	1	1	MOV	R2,A
C1	2	2	AJMP	Paddr	FB	1	1	MOV	R3,A
C2	2	1	CLR	Baddr	FC	1	1	MOV	R4,A
C3	1	1	CLR	C	FD	1	1	MOV	R5,A
C4	1	1	SWAP	A	FE	1	1	MOV	R6,A
C5	2	1	XCH	A,Daddr	FF	1	1	MOV	R7,A
C6	1	1	XCH	A,@R0					
C7	1	1	XCH	A,@R1					
C8	1	1	XCH	A,R0					
C9	1	1	XCH	A,R1					
CA	1	1	XCH	A,R2					
CB	1	1	XCH	A,R3					
CC	1	1	XCH	A,R4					
CD	1	1	XCH	A,R5					
CE	1	1	XCH	A,R6					
CF	1	1	XCH	A,R7					
D0	2	2	POP	Daddr					
D1	2	2	ACALL	Paddr					
D2	2	1	SETB	Baddr					
D3	1	1	SETB	C					
D4	1	1	DA	A					
D5	3	2	DJNZ	Daddr,Paddr					
D6	1	1	XCHD	A,@R0					
D7	1	1	XCHD	A,@R1					
D8	2	2	DJNZ	R0,Roff					
D9	2	2	DJNZ	R1,Roff					
DA	2	2	DJNZ	R2,Roff					
DB	2	2	DJNZ	R3,Roff					
DC	2	2	DJNZ	R4,Roff					
DD	2	2	DJNZ	R5,Roff					

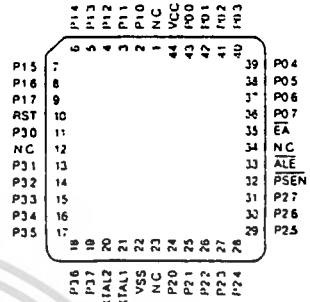
All Mnemonics Copyrighted Intel Corp. 1980

### 8051 Pin Configuration



40L DIP

N.C. = Not Connected  
 Multiplexed functions omitted for clarity



44L PLCC

### 8051 Special Function Registers

Symbol	Name	Address
*P0	Port 0	80H
SP	Stack Pointer	81H
DPTR	Data Pointer	
DPL	Low Byte	82H
DPH	High Byte	83H
PCON	Power Control	87H
*TMOD	Timer/Counter Mode Control	88H
*TCON	Timer/Counter Control	89H
TL0	Timer/Counter 0 Low Byte	8AH
TL1	Timer/Counter 1 Low Byte	8BH
TH0	Timer/Counter 0 High Byte	8CH
TH1	Timer/Counter 1 High Byte	8DH
*P1	Port 1	90H
*SCON	Serial Port Control	98H
SBUF	Serial Data Buffer	99H
*IE	Interrupt Enable	A8H
*P2	Port 2	A0H
*IP	Interrupt Priority	B8H
*P3	Port 3	80H
*PSW	Program Status Word	D0H
*ACC	Accumulator	E0H
*B	B Register	F0H

\*Bit Addressable

ROM Device: 8051 (4K ROM)  
 ROMless Device: 8031  
 EPROM Device: 8751 (4K EPROM)  
 Internal RAM: 128 Bytes  
 Primary Vendor: Intel

Timer/Counter: 2  
 I/O: Four 8-bit Ports  
 Interrupts: 5 Sources  
 Max. Speed: 16 MHZ

**PSW: Program Status Word (D0H) [Bit Addressable]**

(MSB)				(LSB)			
CY	AC	F0	RS1	RS0	OV		P

Sym	Position	Function	Sym	Position	Function
CY	PSW.7	Carry flag	RS0	PSW.3	Register bank select 0
AC	PSW.6	Auxiliary Carry flag	OV	PSW.2	Overflow flag
F0	PSW.5	Flag 0	—	PSW.1	Reserved
RS1	PSW.4	Register bank select 1	P	PSW.0	Acc Parity flag

**IE: Interrupt Enable Register (A8H) [Bit Addressable]**

(MSB)				(LSB)			
EA	—	—	ES	ET1	EX1	ET0	EX0

Sym	Position	Function	Vector Address
EA	IE.7	Disables all interrupts	
—	IE.6	Reserved	
—	IE.5	Reserved	
ES	IE.4	Serial Port	23H
ET1	IE.3	Timer 1 overflow interrupt	1BH
EX1	IE.2	External interrupt 1	13H
ET0	IE.1	Timer 0 overflow interrupt	0BH
EX0	IE.0	External interrupt 0	03H

**IP: Interrupt Priority Register (B8H) [Bit Addressable]**

(MSB)				(LSB)			
—	—	—	PS	PT1	PX1	PT0	PX0

Sym	Position	Function	Sym	Position	Function
—	IP.7	Reserved	PT1	IP.3	Timer 1
—	IP.6	Reserved	PX1	IP.2	External interrupt 1
—	IP.5	Reserved	PT0	IP.1	Timer 0
PS	IP.4	Serial Port	PX0	IP.0	External interrupt 0

**TCON: Timer/Counter Control Register (88H) [Bit Addressable]**

(MSB)				(LSB)			
TF1	TR1	TF0	TR0	IE1	IT1	IE0	IT0

Sym	Position	Function	Sym	Position	Function
TF1	TCON.7	Timer 1 overflow flag	IE1	TCON.3	Interrupt 1, edge flag
TR1	TCON.6	Timer 1 run control bit	IT1	TCON.2	Interrupt 1 type control
TF0	TCON.5	Timer 0 overflow flag	IE0	TCON.1	Interrupt 0 edge flag
TR0	TCON.4	Timer 0 run control bit	IT0	TCON.0	Interrupt 0 type control

**TMOD: Timer/Counter Mode Control Register (89H)**

(MSB)				(LSB)			
GATE	C/T	M1	M0	GATE	C/T	M1	M0

*Sym Function*

GATE Gating control when set

C/T Timer/Counter Select

0=Timer

1=Counter

M1	M0	Operating Mode
0	0	MCS-48 Timer
0	1	16-bit Timer/Counter
1	0	8-bit auto-reload Timer/Counter
1	1	(Timer 0) TL0=8-bit Timer Counter (Timer 0) TH0=8-bit Timer Counter
1	1	(Timer 1) T/C1 stopped

**SCON: Serial Control Register (98H) [Bit Addressable]**

(MSB)				(LSB)			
SM0	SM1	SM2	REN	TB8	RB8	TI	RI

*Sym Function*

SM1	SM0	Mode	Operating	Baud Rate
0	0	0	Shift Register	$f_{osc} / 12$
0	1	1	8-bit-UART	variable
1	0	2	9-bit UART	$f_{osc} / 64$ or
1	1	3	9-bit UART	$f_{osc} / 32$ variable

*Sym Position Function*

SM2	TMOD.5	Enables multiprocessor communication in Modes 2 and 3
REN	TMOD.4	Enables serial reception
TB8	TMOD.3	9th data bit transmitted in Modes 2 and 3
RB8	TMOD.2	9th data bit received in Modes 2 and 3
TI	TMOD.1	Transmit Interrupt Flag
RI	TMOD.0	Receive Interrupt Flag

**Commonly Used Baud Rates:**

Baud Rate	$f_{osc}$	Timer 1			
		SMOD	C/T	Mode	Reload Value
Mode 0 Max: 1 MHz	12 MHz	X	X	X	X
Mode 2 Max: 375K	12 MHz	1	X	X	X
Modes 1, 3: 62.5K	12 MHz	1	0	2	FFH
19.2K	11.059 MHz	1	0	2	FDH
9.6K	11.059 MHz	0	0	2	FDH
4.8K	11.059 MHz	0	0	2	FAH
2.4K	11.059 MHz	0	0	2	F4H
1.2K	11.059 MHz	0	0	2	E8H
137.5	11.986 MHz	0	0	2	1DH
110	6 MHz	0	0	2	72H
110	12 MHz	0	0	1	FE8H

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ภาคผนวกที่ 2

```

/***** TERMINAL.C *****/

```

```

#include <dos.h>
#include <stdio.h>
#include <time.h>

```

```

/*****

```

This program written by Charin Buntukul.  
Source codes for Communication Link between EM51 and IBM PC.

\* Version 1.5 -- June 1, 1986

Notes on latest VERSION:  
Directions for creating an executable run file:

#### PRODUCTS USED

```

-----
IBM PC      DOS  V3.00
Microsoft C  V3.00
Microsoft MASM V4.00
Microsoft LINK V3.05

```

```

1) MS TERMONAL;          --TERMINAL.C
                        --DOS.H
                        --STDIO.H
                        --TIME.H
                        ++TERMINAL.OBJ
2) MS SCRNI0;           --SCRNI0.C
                        --DOS.H
                        ++SCRNI0.OBJ
3) MASM KBDIO;          --KBDIO.ASM
                        ++KBDIO.OBJ
4) MASM ASYNCIO;        --ASYNCIO.ASM
                        ++ASYNCIO.OBJ
5) LINK TERMINAL+SCRNI0+KBDIO+ASYNCIO;
                        --TERMINAL.OBJ
                        --SCRNI0.OBJ
                        --KBDIO.OBJ
                        --ASYNCIO.OBJ
                        --SLIBC.LIB
                        --SLIBFP.LIB
                        --EM.LIB
                        ++TERMINAL.EXE

```

```

*****/

```

```

#define F1 59
#define F2 60
#define F3 61
#define F4 62
#define F9 67
#define F10 68
#define CR 0x0D
#define BS 0x08
#define XOFF 0x13
#define EOFM 0x1A

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

#define FILLER 0xFF
#define BEL    0x07
#define ETX    0x03

char scrn;      /* Screen Output of Data During Transmissions toggle */
int cport;     /* Global communication port integer value */

main(argc,argv)
  int argc;
  char *argv[];
  {
    int x;
    extern int cport;

    cport = 0;
    cport = logo(argc,argv);
    x = term(cport,argc);
    argc = 1;
    while (x == 1) { cport = logo(argc,argv); x = term(cport,argc); }
  }

/*
logo(argc,argv) -- Prints EM51 logo and returns COM port --
*/

logo(argc,argv)
  int argc;
  char *argv[];
  {
    char c, buf[3];
    int x, baudrate, port;

    if (argc < 3)
      {
        cls();
        if (cport == 0)
          {
            locate(1,13);
            bdos(9,"*****");
            locate(2,13);
            bdos(9,"*");
            locate(3,13);
            bdos(9,"*          Charin Bantukul          *");
            locate(4,13);
            bdos(9,"*   Communication Link between 8051 & IBM   *");
            locate(5,13);
            bdos(9,"*                @ Copyright 1985, 1986                *");
            locate(6,13);
            bdos(9,"*                Version 1.5, June 1, 1986                *");
            locate(7,13);
            bdos(9,"*");
            locate(8,13);
            bdos(9,"*****");
            locate(11,17);
            printf("*** PRESS F3 to display function keys ***");

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษานี้เท่านั้น เมื่ออนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

locate(13,1);
bdos(9, "Which port do you wish to use? [1]$");
buf[0] = 48;
while (*buf != 49 && *buf != 50)
{
    locate(13,36);
    x = getline(buf,3);
    if (*buf == '\0')
        { *buf = '1'; break; }
}
port = *buf - 48;
}
else port = cport;
locate(16,1);
bdos(9,"Which baud rate do you wish to use? [ 9600]$");
locate(17,8);
printf("0) 300\n");
printf("\t1) 1200\n");
printf("\t2) 1800\n");
printf("\t3) 2400\n");
printf("\t4) 4800\n");
printf("\t5) 9600\n");
printf("\t6) 19200\n");
c = 47;
while (c < 48 || c > 54)
{
    locate(16,45);
    printf(" \b\b");
    getline(buf,2);
    if (*buf != 0) c = *buf;
    else { c = '5'; break; }
}
else { port = *argv[1] - 48; c = *argv[2]; }
x = c;
switch (x)
{
    case '0': baudrate = 300; break;
    case '1': baudrate = 1200; break;
    case '2': baudrate = 1800; break;
    case '3': baudrate = 2400; break;
    case '4': baudrate = 4800; break;
    case '5': baudrate = 9600; break;
    case '6': baudrate = 19200;
}
setbaud(port,baudrate);
return(port);
}

/*
term(port,argc) -- Terminal .. returns on F10 --
*/

term(port,argc)
int port,argc;

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

(
char c, flag, tflag;
int x,y,z,base,pchar;
extern char scrn;

if (argc < 3) cls();
if (port == 1) base = 0x3F8;          /* COM1          */
    else base = 0x2F8;          /* COM2          */
outp(base+3,7);                    /* No Parity -> N,8,2 == 7 */
                                    /* Parity -> E,8,1 == 27 */
comminit(port);                    /* Init port     */
set_xoff(port,1);                  /* We want auto XON/XOFF protocol */
outp(base+4,11);                   /* DTR, RTS and OUT2 on */
scrn = 0;                          /* Screen output off */
y = c = tflag = flag = 0; z = 10;
outp(base+1,0);                    /* Reset interrupts on 8250 */
outp(base+1,1);                    /* Set interrupts on 8250 */
while (inpcnt(port)) c = commin(port);
while (inpcnt(port) == 0)
{
    if (y == 25)
    {
        delay(1);
        outp(base+1,0);
        outp(base+1,1);
        while (inpcnt(port)) c = commin(port);
    }
    commout(port,' ');
    y++;
    for (x = 1; x < 50; x++) printf(" \b");
    if (y >= 50)
    {
        printf("No response from programmer.\n");
        printf("Retry? [<CR>=Yes] ");
        while (((x = charin()) == -1) && (inpcnt(port) == 0)) ;
        if (!inpcnt(port))
            if (x != CR)
                { printf("No."); return(-1); }
            else {
                y = 0;
                printf("Yes.\n");
                outp(base+1,0);          /* Reset INTs */
                outp(base+1,1);          /* Set INTs */
                while (inpcnt(port)) c = commin(port);
            }
    }
}
}
for (;;)
{
    if ((pchar = charin()) != -1)
    {
        c = pchar;
        switch (flag)
        {
            case 0: switch (c)

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

{
    case 's': bdos(2,c); commout(port,c); tflag = 1;
              if (inpcnt(port)) commclean(port,c);
              break;
    case 0:   flag = 1; break;
    case XOFF: while ((pchar = charin()) == -1) ;
                c = pchar;
                if (c == '$')
                {
                    bdos(2,c); commout(port,c);
                    tflag = 1;
                    commclean(port,c);
                }
                break;
    default:  commout(port,c);
}
break;
case 1: flag = 0;
switch (c)
{
    case F10: endterm(port,base); return(0);
    case F9:  commout(port,'z'); commout(port,CR);
              endterm(port,base); return(1);
    case F1:  dumpbin(port); break;
    case F2:  readasci(port); break;
    case F3:  help(); break;
    case F4:  scrn = !scrn;
              printf("\ndriver: Output ");
              if (scrn) printf("On.");
              else printf("Off.");
              commout(port,CR);
}
}
}
if (inpcnt(port))
{
    c = commin(port);
    if (c == '$') { if (!tflag) bdos(2,c); }
                  else { bdos(2,c); tflag = 0; }
    if (c == BS) { bdos(2,' '); bdos(2,c); }
}
}

/*
commclean(port,c)          -- Communicatios port cleanup procedure --
*/

commclean(port,c)
int port; char c;
{ delay(1); commflush(port); commout(port,c); }

/*
endterm(port,base)        -- Ends terminal emulation --
*/

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นอนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

endterm(port,base)
/* Disable DTR, RTS, OUT2 */
{ commflush(port); outp(base+4,0); uninit(port); }

/*
delay(seconds)          -- Time delay procedure --
*/

delay(seconds)
int seconds;
{
    long start, time();
    int temp;

    temp = seconds + 1; start = time(NULL);
    for (;;) if ((time(NULL)-start) >= temp) break;
}

/*
setbaud(port,baudrate)  -- Sets baud on port to baudrate --
*/

setbaud(port,baudrate)
int baudrate, port;
{
    int base;

    switch (port)
    {
        case 1: base = 0x3F8; break;
        case 2: base = 0x2F8; break;
        default: base = 0x3F8;
    }

    switch (baudrate)
    {
        /* Access baud rate divisor: LSB of divisor and then MSB of divisor */
        case 300: outp(base+3,0x80); outp(base,0x80); outp(base+1,1); break;
        case 1200: outp(base+3,0x80); outp(base,0x60); outp(base+1,0); break;
        case 1800: outp(base+3,0x80); outp(base,0x40); outp(base+1,0); break;
        case 2400: outp(base+3,0x80); outp(base,0x30); outp(base+1,0); break;
        case 4800: outp(base+3,0x80); outp(base,0x18); outp(base+1,0); break;
        case 9600: outp(base+3,0x80); outp(base,0x0C); outp(base+1,0); break;
        case 19200: outp(base+3,0x80); outp(base,0x06); outp(base+1,0); break;
        default: outp(base+3,0x80); outp(base,0x0C); outp(base+1,0);
    }
}

/*
getline(s,lim)          -- gets a line into s with limit lim
*/

getline(s,lim)          /* get line into s, return length */

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

int lim;
{
    int i;
    char c;

    i = 0;
    while ((c = getchar()) != '\n' && i < lim)
        if (c == '\b' && i != 0) i--;
            else s[i++] = c;

    s[i] = '\0';
    return(i);
}

/*
dumpbin(port)          -- Dumps a file to EM51 --
*/

dumpbin(port)
int port;
{
    extern FILE *fopen();
    char c, filename[64], buf;
    FILE *fp;
    int ch, pchar, x, z;
    extern char scrn;

    printf("\ndriver: Name of download file? ");
    getline(filename,64);
    if (*filename == 0)
        { printf("driver: no action taken"); commout(port,'$'); return(-1); }
    fp = fopen(filename,"rb");
    if (fp == 0)
        { printf("driver: file not found"); commout(port,'$'); return(-1); }
    printf("driver: downloading..."); commflush(port); x = 0; z = 0;
    for (;;)
        {
            if (!rcvd_xoff(port) && (inpcnt(port) == 0))
                {
                    if (z == 0)
                        {
                            ch = fgetc(fp);
                            if (ch == EOF) { buf = FILLER; z = 1; }
                                else {
                                    buf = ch;
                                    if (scrn)
                                        if (buf != EOFM) bdos(2,buf);
                                }
                        }
                    commout(port,buf);
                }
            if (inpcnt(port))
                { if ((c = commin(port)) != BEL) x = 1; break; }
            if ((pchar = charin()) != -1)
                { c = pchar; if (c == 's' || c == ETX) { x = 2; break; } }
        }
}

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

if (x != 0)
    if (x == 1)
        { printf("\ndriver: error during download"); bdos(2,c); }
    else
        {
            commout(port,'$');
            printf("\ndriver: download terminated by operator");
            printf("\ndriver: reset the EM51 on a binary download.");
        }
    else { printf("\ndriver: download complete"); bdos(2,c); }
fclose(fp);
}

/*
readasci(port)          -- copies data from EM51 to file --
*/

readasci(port)
int port;
{
    extern FILE *fopen();
    char c, filename[64], buf[2];
    FILE *fp;
    int count, ch, pchar, flag, copy, bytcnt, x, z, res;
    extern char scrn;

    putchar(13); printf("driver: Name of file to copy to? ");
    getline(filename,64);
    if (*filename == 0)
        { printf("driver: no action taken"); commout(port,CR); return(-1); }
    fp = fopen(filename,"rb");
    if (fp != 0)
        {
            fclose(fp);
            printf("driver: File exists! Overwrite it? (Y/N)? ");
            getline(buf,2);
            if ((*buf != 'Y') && (*buf != 'y'))
                { printf("driver: no action taken"); commout(port,CR); return(-1); }
        }
    fp = fopen(filename,"w+b");
    if (fp == 0)
        { printf("driver: Can't open ", filename); commout(port,CR); return(-1); }
    commout(port,'s');
    printf("driver: Type command, Copy will activate upon next <CR>...");
    delay(1); commflush(port); commout(port,CR);
    flag = copy = bytcnt = z = res = 0;
    for (;;)
        if (inpcnt(port))
            {
                if (copy && rcv_err(port))
                    {
                        commout(port,'$');
                        printf("\ndriver: Reception error abort...");
                        printf("\ndriver: Buffer flushed.");
                        commflush(port);
                    }
            }
}

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

        break;
    }
    c = commin(port);
    if (scrn ;! !copy)
    { bdos(2,c); if (c == BS) { bdos(2,' '); bdos(2,c); } }
    if (copy && c == '>')
    {
        if ((z = fseek(fp,-1L,1)) != 0) break;
        while (fgetc(fp) != 10)
        {
            if ((z = fseek(fp,-1L,1)) != 0) break;
            if ((res = fputc(' ',fp)) == EOF)
                { printf("\ndriver: Write Error"); break; }
            if ((z = fseek(fp,-2L,1)) != 0) break;
        }
        if (z == 0)
            if ((z = fseek(fp,0L,1)) == 0)
                if ((res = fputc(EOFM,fp)) == EOF)
                    printf("\ndriver: Write Error");
            break;
        }
        if (copy) if ((res = fputc(c,fp)) == EOF)
            { printf("\ndriver: Write Error"); break; }
        bytcnt++;
        if (bytcnt % 100 == 0)
            if ((pchar = charin()) != -1)
            {
                c = pchar;
                if (c == CR && !flag)
                {
                    commflush(port);
                    copy = 1;
                    if (!scrn) printf("...");
                    commout(port,CR);
                }
            }
            else if (c == '$')
            {
                commout(port,c);
                printf("\ndriver: Copy aborted by operator...");
                delay(1);
                commflush(port);
                commout(port,CR);
                break;
            }
            }
            else if (flag) flag = 0;
            else if (c == 0) flag = 1;
            else commout(port,c);
        }
    }
    else if ((pchar = charin()) != -1)
    {
        c = pchar;
        if (c == CR && !flag)
        {
            commflush(port);

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

        copy = 1;
        if (!scrn) printf("...");
        commout(port,CR);
    }
    else if (c == '$')
    {
        commout(port,c);
        printf("\ndriver: Copy aborted by operator...");
        delay(1);
        commflush(port);
        commout(port,CR);
        break;
    }
    else if (flag) flag = 0;
    else if (c == 0) flag = 1;
    else commout(port,c);
}
if (z != 0 || c == '$' || res == EOF)
{
    fclose(fp);
    unlink(filename);
    if ((z != 0 || res == EOF) && !scrn) commout(port,CR);
    return(-1);
}
else fclose(fp);
if (!scrn) commout(port,CR);
}

/*
help()    -- prints help to terminal --
*/

help()
{
    int x, oldloc;

    oldloc = savloc();
    locate(0,0);
    eel();
    printf("Function Keys:\n");
    eel();
    putchar('\n');
    eel();
    printf("    F1 -- Download a file to EM51");
    printf("\tF2 -- Copy from EM51 to a file\n");
    eel();
    printf("    F3 -- List Function Keys    ");
    printf("\tF4 -- Toggle Screen Output of Data\n");
    eel();
    printf("    F9 -- Restart program      ");
    printf("\tF10 -- Exit to DOS\n");
    eel();
    putchar('\n');
    eel();
    for (x = 0; x < 7; x++) printf("-----");
}

```

```
reloc(oldloc);  
}
```



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

/***** SCRNI0.C *****/
#include <dos.h>

/*****
                                initscr.c - initialize CRT screen          */
cls()
{
    union REGS reg;
    reg.x.ax = 0x0002;           /* . . .set mode to BW 80X25 */
    int86(0x10,&reg,&reg);       /* . . . .execute interrupt */

    reg.x.ax = 0x0500;           /* . . . .select page zero */
    int86(0x10,&reg,&reg);

    reg.x.ax = 0x0600;           /* . . . clear entire screen */
    reg.x.bx = 0x0200;           /* . . . . normal display */
    reg.x.cx = 0x0000;           /* . . . . upper left corner */
    reg.x.dx = 0x184F;           /* . . . . lower right corner */
    int86(0x10,&reg,&reg);
    return(0);
}

/*****
                                Address Cursor                            */
locate(row,col)
int row,col;
{
    union REGS reg;

    reg.x.ax = 0x0200;
    reg.x.bx = 0x0000;
    reg.x.dx = (row << 8 ) + col;
    int86(0x10,&reg,&reg);
    return(0);
}

/*****
                                Erase to end of line                      */
eeol()
{
    union REGS sreg,rreg;

    sreg.x.ax = 0x0300;           /* read cursor position */
    sreg.x.bx = 0x0000;
    int86(0x10,&sreg,&rreg);

    sreg.x.cx = rreg.x.dx;         /* erase */
    sreg.x.ax = 0x0600;
    sreg.x.bx = 0x0200;
    sreg.x.dx = (rreg.x.dx & 0xFF00) + 0x4F;
    int86(0x10,&sreg,&rreg);
}

```

```

    return(0);
}

/*=====

                                Erase entire line                                */

eel()
{
    union REGS sreg,rreg;

    sreg.x.ax = 0x0300;    /* read cursor postion */
    sreg.x.bx = 0x0000;
    int86(0x10,&sreg,&rreg);

    sreg.x.cx = rreg.x.dx & 0xFF00;
    sreg.x.ax = 0x0600;
    sreg.x.bx = 0x0200;
    sreg.x.dx = (rreg.x.dx & 0xFF00) + 0x4F;
    int86(0x10,&sreg,&rreg);
    return(0);
}
/*+++
*/
/*=====

                                Save cursor location                                */

savloc()
{
    union REGS sreg,rreg;

    sreg.x.ax = 0x0300;    /* Read cursor pos */
    sreg.x.bx = 0x0000;
    int86(0x10,&sreg,&rreg);

    return(rreg.x.dx);
}

/*=====

                                Restore previously saved cursor location                                */

reloc(oldloc)
int oldloc;
{
    union REGS reg;

    reg.x.ax = 0x0200;
    reg.x.bx = 0x0000;
    reg.x.dx = oldloc;
    int86(0x10,&reg,&reg);
}

```

```
;..... KBDIO.ASM .....  
;  
_TEXT SEGMENT BYTE PUBLIC 'CODE'  
    ASSUME CS:_TEXT  
    PUBLIC _charin  
_charin PROC NEAR  
    MOV     AH,06H  
    MOV     DL,0FFH  
    INT     21H  
    MOV     AH,00H  
    JNZ     leave  
    MOV     AX,-1  
leave: RET  
_charin ENDP  
_TEXT ENDS  
END
```



```

;..... ASYNCIO.ASM .....
;
;           IBM PC Communications I/O Routines
bufsiz EQU    1000

DGROUP GROUP  _DATA
_DATA SEGMENT WORD PUBLIC 'DATA'
snt_xoff DB   ?           ;flag to check if an XOFF has been sent
snt_xoff2 DB  ?           ;Flags for COM2:
got_xoff DB   ?           ;flag to check if an XOFF has been received
got_xoff2 DB  ?
see_xoff DB   ?           ;flag to see if we are interested in XON/XOFF
see_xoff2 DB  ?
err_flg  DB   ?           ;reception error flag --for COM1:
err_flg2 DB  ?           ;--for COM2:
circ_ct  DW   ?           ;count of characters used in the buffer
circ_ct2 DW  ?
circ_buf DB   bufsiz DUP(?) ;allow bufsiz maximum buffered characters
circ_buf2 DB  bufsiz DUP(?) ;Buffer 2
circ_top DW   ?
circ_top2 DW  ?
circ_in  DW   ?           ;pointer to last char. placed in buffer
circ_in2 DW  ?
circ_cur DW   ?           ;pointer to next char. to be retrieved from
circ_cur2 DW  ?           ;the buffer
_DATA ENDS
PAGE
_TEXT SEGMENT BYTE PUBLIC 'CODE'
ASSUME CS:_TEXT,DS:DGROUP
;
;A set of C callable functions to support
;interrupt driven character I/O on the IBM PC.
;Input is buffered, output is polled.
;
PUBLIC _comminit      ;initialize the comm port,
PUBLIC _uninit        ;remove initialization,
PUBLIC _set_xoff      ;enable/disable XON/XOFF,
PUBLIC _get_xoff      ;read XON/XOFF state,
PUBLIC _rcvd_xoff     ;returns true if XOFF rcvd,
PUBLIC _sent_xoff     ;returns true if XOFF sent,
PUBLIC _inpcnt        ;returns count of rcv chars,
PUBLIC _commin        ;get one char from buffer,
PUBLIC _commflush     ;flush input buffer,
PUBLIC _commout       ;output a character,
PUBLIC _rcv_err       ;reception error
;
;A better description can be found in the comment
;block in each function.
;
;
false EQU    0
true  EQU    1
base  EQU    03F8H      ;base for serial board

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่อนำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

base2 EQU 02F8H ;base for serial port #2
;
lcr EQU base+3 ;Line control register
ier EQU base+1 ;Interrupt Enable Register
mcr EQU base+4 ;modem control register
lcr2 EQU base2+3
ier2 EQU base2+1
mcr2 EQU base2+4
enblrdy EQU 01H ;enable 'data-ready' interrupt bit
intctlr EQU 21H ;OCW 1 FOR 8259 CONTROLLER
enblirq4 EQU 0EFH ;Enable COMMUNICATIONS (IRQ4)
dataport EQU base ;transmit/receive data port
maskirq4 EQU 10H ;BIT TO DISABLE COMM INTERRUPT (IRQ4)
enblirq3 EQU 0F7H ;Enable COMMUNICATIONS (IRQ3) (COM2:)
dataport2 EQU base2 ;transmit/receive data port
maskirq3 EQU 08H ;Bit to disable IRQ3

mdmsta EQU base+5 ;line status register
mdmsr EQU base+6 ;modem status register
mdmbad EQU base ;lsb baud register
mdmbd1 EQU base+1 ;msb baud rate register
mdmsta2 EQU base2+5
mdmsr2 EQU base2+6
mdmbad2 EQU base2
mdmbd12 EQU base2+1
mdmcd EQU 80H ;mask for carrier detect
setbau EQU 80H ;code for Divisor Latch Access Bit
mdmtbe EQU 20H ;8250 tbe flag
mdmbrk EQU 40H ;command code for 8250 break
linmod EQU 03H ;line mode=8 bit, no parity
mdmod EQU 0BH ;modem mode = DTR and RTS HIGH
stop2 EQU 04H ;bit for two stop bits if baud < 300
rs8259 EQU 20H ;OCW 3 FOR 8259
rstint EQU 20H ;specific EOI for COMM interrupt
xoff EQU 13H ;XOFF character
xon EQU 11H ;XON character
;
; MISCELLANEOUS EQUATES
;
cr EQU 13
lf EQU 10
doscall EQU 33 ;interrupt number for DOS call
cnstat EQU 11 ;function number for console status
cnin EQU 1 ;function number for console input
setintvect EQU 25H ;set interrupt vector function number
PAGE
_inthd1 PROC NEAR
inthdlr:STI ;interrupts back on
PUSH CX
PUSH DX
PUSH BX
PUSH AX
PUSH DS
MOV AX,DGROUP ;get DGROUP data segment
MOV DS,AX ;and make that our new data segment

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่ออนุญาตเห็นไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

MOV     BX,circ_in      ;get circ_buf in ptr
MOV     DX,dataport    ;get data port number
IN      AL,DX          ;get received character
PUSH    AX
MOV     DX,mdmsta      ;check for receiver error
IN      AL,DX
AND     AL,0EH
JZ      cont
MOV     err_flg,1
cont:   POP     AX
XOR     CX,CX
MOV     CL,see_xoff    ;check if interested in XON/XOFF
CMP     CL,true
JNZ     ck_full        ;not interested goto ck if buf full
MOV     CL,AL          ;put char in cl for testing
AND     CL,7FH         ;turn off any parity bits
CMP     CL,xoff        ;see if we got an xoff
JNZ     ck_xon
MOV     got_xoff,true  ;code for handling XON/XOFF from remote
JMP     clnup
ck_xon: CMP     CL,xon
JNZ     reg_ch
MOV     got_xoff,false
JMP     clnup
;
;Normal character; not XON/XOFF, or XON/XOFF disabled.
;
reg_ch: TEST    snt_xoff,true ;see if sentxoff is set
JNZ     ck_full        ;if so, don't send another XOFF
CMP     circ_ct,(bufsiz * 3)/4 ;allow buf to become 3/4 full before
                                ;sending XOFF
JB      savch          ;if it's OK, continue
PUSH    AX             ;save character
MOV     CL,xoff        ;get XOFF character
MOV     snt_xoff,true  ;reset sentxoff
CALL    comout         ;and send it
POP     AX             ;retrieve character
JMP     SHORT savch    ;if we're here, the circ_buf has bufsiz-80H
                                ;characters
ck_full: CMP     circ_ct,bufsiz ;see if circ_buf already full
JZ      clnup          ;jump if so, do not place character in bfr

savch:  MOV     [BX],AL   ;save new character in circ_buf
INC     circ_ct         ;bump circ_buf count
CMP     BX,circ_top    ;are we at the top of the circ_buf?
JZ      reset_in       ;jump if so
INC     BX             ;else, bump ptr
JMP     SHORT into_buf

reset_in:
LEA     BX,circ_buf    ;reset circ_in to bottom of buf.
into_buf:
MOV     circ_in,BX     ;save new ptr
clnup:  MOV     AL,rstint
OUT     rs259,AL      ;issue specific EOI for 3259

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนลิขสิทธิ์สำหรับงานเพื่อการศึกษาและวิจัยที่มีวัตถุประสงค์เพื่อใช้ในการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

        POP     DS             ;get back entering DS
        POP     AX
        POP     BX
        POP     DX
        POP     CX
        IRET
_inthdl1 ENDP
        PAGE
;Interrupt Handler for COM2:

_inthdl12 PROC    NEAR
inhd1r2:
        STI                 ;interrupts back on
        PUSH    CX
        PUSH    DX
        PUSH    BX
        PUSH    AX
        PUSH    DS
        MOV     AX,DGROUP    ;get DGROUP data segment
        MOV     DS,AX        ;and make that our new data segment
        MOV     BX,circ_in2  ;get circ_buf in ptr
        MOV     DX,dataport2 ;get data port number
        IN      AL,DX        ;get received character
        PUSH    AX
        MOV     DX,mdmsta2   ;check for receiver errors
        IN      AL,DX
        AND     AL,0EH
        JZ      cont2
        MOV     err_flg2,1
cont2:   POP     AX
        XOR     CX,CX
        MOV     CL,see_xoff2 ;check if interested in XON/XOFF
        CMP     CL,true
        JNZ     ck_full2    ;not interested goto ck if buf full
        MOV     CL,AL        ;put char in cl for testing
        AND     CL,7FH       ;turn off any parity bits
        CMP     CL,xoff      ;see if we got an xoff
        JNZ     ck_xon2
        MOV     got_xoff2,true ;code for handling XON/XOFF from remote
        JMP     clnup3
ck_xon2: CMP     CL,xon
        JNZ     reg_ch2
        MOV     got_xoff2,false
        JMP     clnup3
;
;Normal character; not XON/XOFF, or XON/XOFF disabled.
;
reg_ch2: TEST    snt_xoff2,true ;see if sentxoff is set
        JNZ     ck_full2    ;if so, don't send another XOFF
        CMP     circ_ct2,(bufsiz * 3)/4 ;allow buf to become 3/4 full before
                                         ;sending XOFF
        JB      savch2      ;if it's OK, continue
        PUSH    AX          ;save character
        MOV     CL,xoff      ;get XOFF character
        MOV     snt_xoff2,true ;reset sentxoff

```

```

CALL    comout2        ;and send it
POP     AX              ;retrieve character
JMP     SHORT savch2   ;if we're here, the circ_buf has bufsiz-80H
                        ;characters

ck_full2:
CMP     circ_ct2,bufsiz ;see if circ_buf already full
JZ      clnup3         ;jump if so, do not place character in bfr
savch2: MOV    [BX],AL  ;save new character in circ_buf
INC     circ_ct2       ;bump circ_buf count
CMP     BX,circ_top2   ;are we at the top of the circ_buf?
JZ      reset_in2     ;jump if so
INC     BX              ;else, bump ptr
JMP     SHORT into_buf2

reset_in2:
LEA    BX,circ_buf2    ;reset circ_in to bottom of buf.
into_buf2:
MOV    circ_in2,BX     ;save new ptr
clnup3:
MOV    AL,rstint
OUT    rs8259,AL       ;issue specific EOI for 8259
POP    DS              ;get back entering DS
POP    AX
POP    BX
POP    DX
POP    CX
IRET
_inthd12 ENDP
PAGE
;
;
;
;set_xoff(port,flag)    Enable (flag != 0) or disable
;int flag;              (flag == 0) XON/ XOFF protocol
;int port;              for the character input stream.
;If enabled, an XOFF will be sent when the buffer
;reaches 3/4 full. NOTE: an XON WILL be sent auto-
;atically if this is enabled. 3/28/85 CCH
;
;
;
_set_xoff PROC    NEAR
PUSH    BP
MOV     BP,SP
MOV     BX,[BP+4]
CMP     BX,1
JNZ    port2
MOV     BX,[BP+6]
CMP     BX,0
JNZ    to_on
MOV     see_xoff,false
JMP     done1
to_on:  MOV     see_xoff,true
JMP     done1
port2:  MOV     BX,[BP+6]
CMP     BX,0
JNZ    to_on2

```

```

        MOV     see_xoff2,false
        JMP     done1
to_on2: MOV     see_xoff2,true
done1:  POP     BP
        RET
_set_xoff ENDP
        PAGE
;
;flag = get_xoff(port) Returns the current setting
;int port;           of the XON/ XOFF flag set
;                   by set_xoff(), above.
;
_get_xoff PROC    NEAR
        PUSH   BP
        MOV    BP,SP
        XOR    AX,AX
        MOV    BX,[BP+4]
        CMP    BX,1
        JNZ   get2
        MOV    AL,see_xoff
        JMP    gone
get2:   MOV    AL,see_xoff2
gone:   POP    BP
        RET
_get_xoff ENDP
        PAGE
;
;flag = sent_xoff(port); Returns true if an XOFF
;int port;           character was sent, indicating
;                   the receive buffer is 3/4 full.
;
_sent_xoff PROC   NEAR
        PUSH   BP
        MOV    BP,SP
        XOR    AX,AX
        MOV    BX,[BP+4]
        CMP    BX,1
        JNZ   sent2
        MOV    AL,snt_xoff
        JMP    later
sent2:  MOV    AL,snt_xoff2
later:  POP    BP
        RET
_sent_xoff ENDP
        PAGE
;
;flag = rcv_err(port) Returns true if a receiver error
;                   has occured on the specified port
;
_rcv_err PROC     NEAR
        PUSH   BP
        MOV    BP,SP
        XOR    AX,AX
        MOV    BX,[BP+4]
        CMP    BX,1

```

```

        JNZ     rcv_e2
        MOV     AL,err_flg
        JMP     leav
rcv_e2: MOV     AL,err_flg2
leav:  POP     BP
        RET
_rcv_err ENDP
        PAGE
;
;flag = rcvd_xoff(port) Returns true if an XOFF was
;                      received; will return false as
;soon as an XON is received. Does not effect data output,
;only indicates the above. (Obviously useless for binary
;data.)
;
_rcvd_xoff PROC    NEAR
        PUSH   BP
        MOV    BP,SP
        XOR    AX,AX
        MOV    BX,[BP+4]
        CMP    BX,1
        JNZ    rcvd2
        MOV    AL,got_xoff
        JMP    lateron
rcvd2:  MOV    AL,got_xoff2
lateron:POP    BP
        RET
_rcvd_xoff ENDP
        PAGE
;
;count = inpcnt(port) Returns the number of characters
;int port;           available in the input buffer.
;
_inpcnt PROC    NEAR
        PUSH   BP
        MOV    BP,SP
        MOV    BX,[BP+4]
        CMP    BX,1
        JNZ    cnt2
        MOV    AX,circ_ct
        JMP    seeya
cnt2:   MOV    AX,circ_ct2
seeya:  POP    BP
        RET
_inpcnt ENDP
        PAGE
;
;commflush(port)     Flush the input buffer.
;int port;
;
_commflush PROC    NEAR
        PUSH   BP
        MOV    BP,SP
        MOV    BX,[BP+4]

```

```

        CMP     BX,1
        JNZ     flush2
        MOV     err_flg,false
        MOV     snt_xoff,false
        MOV     got_xoff,false
        LEA     BX,circ_buf
        MOV     circ_in,BX
        MOV     circ_cur,BX
        XOR     AX,AX
        MOV     circ_ct,AX
        JMP     _adios
flush2: MOV     err_flg2,false
        MOV     snt_xoff2,false
        MOV     got_xoff2,false
        LEA     BX,circ_buf2
        MOV     circ_in2,BX
        MOV     circ_cur2,BX
        XOR     AX,AX
        MOV     circ_ct2,AX
adios:  POP     BP
        RET
_commflush ENDP
        PAGE
;
; ----- Init -----
; Program initialization:
; -- Set up vector for RS232 interrupt (0CH) or (0BH)
; -- Enbl IRQ4 or IRQ3
; -- Enbl RS232 interrupt on data ready
; -----
_comminit PROC    NEAR
        PUSH   BP
        MOV    BP,SP
; ----- Which port to init?

        MOV    BX,[BP+4]
        CMP    BX,1
        JNZ    init2

; ----- Set up INT x'0C' for IRQ4 (COM1:)

        MOV    err_flg,false
        MOV    snt_xoff,false
        MOV    got_xoff,false
        MOV    see_xoff,false
        MOV    circ_ct,0
        LEA    BX,circ_buf      ;initialize address pointers to buffer
        MOV    circ_in,BX
        MOV    circ_cur,BX
        ADD    BX,bufsiz-1
        MOV    circ_top,BX
        PUSH   DS              ;save DS for the moment...

```

```

PUSH    CS
POP     DS
LEA    DX,inthdlr    ;relative addres of interrupt handler
MOV    AL,0CH        ;interrupt number for comm.
MOV    AH,setintvect ;function number for setting int vector
INT    doscall       ;set interrupt in 8086 table
POP    DS            ;get back DS.
; ---- Enbl IRQ4 on 8259 interrupt controller

CLI
IN     AL,intctrl    ;get current masks
AND    AL,enblirq4   ;Reset IRQ4 mask
OUT    intctrl,AL    ;And restore to IMR

; ---- Enbl 8250 data ready interrupt

MOV    DX,lcr        ;DX ==> LCR
IN     AL,DX         ;Reset DLAB for IER access
AND    AL,7FH
OUT    DX,AL
MOV    DX,ier        ;Interrupt Enbl Register
MOV    AL,enblrdy    ;Enable 'data-ready' interrupt
OUT    DX,AL

; ---- Enbl OUT2 on 8250

MOV    DX,mcr        ;modem control register
MOV    AL,08H        ;Enable OUT2
OUT    DX,AL
STI
JMP    goodday

; ---- Set up INT x'0B' for IRQ3 (COM2:)

init2: MOV    err_flg2,false
MOV    snt_xoff2,false
MOV    got_xoff2,false
MOV    see_xoff2,false
MOV    circ_ct2,0
LEA    BX,circ_buf2  ;initialize address pointers to buffer
MOV    circ_in2,BX
MOV    circ_cur2,BX
ADD    BX,bufsiz-1
MOV    circ_top2,BX
PUSH   DS
PUSH   CS
POP    DS
LEA    DX,inthdlr2  ;relative addres of interrupt handler
MOV    AL,0BH        ;interrupt number for comm.
MOV    AH,setintvect ;function number for setting int vector
INT    doscall       ;set interrupt in 8086 table
POP    DS

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่จัดทำขึ้นเพื่อใช้ในการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

CLI
IN    AL,intctlr    ;get current masks
AND   AL,enblirq3   ;Reset IRQ4 mask
OUT   intctlr,AL    ;And restore to IMR

; --- Enbl 8250 data ready interrupt

MOV   DX,lcr2       ;DX ==> LCR
IN    AL,DX         ;Reset DLAB for IER access
AND   AL,7FH
OUT   DX,AL
MOV   DX,ier2       ;Interrupt Enbl Register
MOV   AL,enblrdy    ;Enable 'data-ready' interrupt
OUT   DX,AL

; --- Enbl OUT2 on 8250

MOV   DX,mcr2       ;modem control register
MOV   AL,08H        ;Enable OUT2
OUT   DX,AL
STI

goodday:POP BP
RET
_commit ENDP
PAGE
;
;uninit(port)      Removes the interrupt structure
;int port;         installed by commit(). Must be
;done before passing control to the DOS, else chars received
;will be stored into the next program loaded!
;
_uninit PROC NEAR
PUSH BP
MOV   BP,SP

; --- Which port to uninit?

MOV   BX,[BP+4]
CMP   BX,1
JNZ   uninit2

; --- Disable IRQ4 on 8259

CLI
IN    AL,intctlr    ;get OCW1 from 8259
OR    AL,maskirq4   ;disable communications interrupt
OUT   intctlr,AL

; --- Disable 8250 data ready interrupt

MOV   DX,lcr        ;DX ==> LCR
IN    AL,DX         ;Reset DLAB for IER access
AND   AL,7FH

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

        OUT    DX,AL
        MOV    DX,ier          ;Interrupt Enbl Register
        MOV    AL,0           ;Disable all 8250 interrupts
        OUT    DX,AL

; ---  Disable OUT2 on 8250

        MOV    DX,mcr          ;modem control register
        MOV    AL,0           ;Disable OUT2
        OUT    DX,AL
        STI
        JMP    laterdays

; ---  Disable IRQ3 on 8259

uninit2:CLI
        IN     AL,intctlr      ;get OCW1 from 8259
        OR     AL,maskirq3     ;disable communications interrupt
        OUT    intctlr,AL

; ---  Disable 8250 data ready interrupt

        MOV    DX,1cr2        ;DX ==> LCR
        IN     AL,DX          ;Reset DLAB for IER access
        AND    AL,7FH
        OUT    DX,AL
        MOV    DX,ier2        ;Interrupt Enbl Register
        MOV    AL,0           ;Disable all 8250 interrupts
        OUT    DX,AL

; ---  Disable OUT2 on 8250

        MOV    DX,mcr2        ;modem control register
        MOV    AL,0           ;Disable OUT2
        OUT    DX,AL
        STI

laterdays:
        POP    BP
        RET
_uninit ENDP
        PAGE
;
;char commin(port)      Return a character from the input
;int port;              buffer. Assumes you have called
;                        incpnt() to see if theres any characters to get.
;
;
_commin PROC    NEAR
        PUSH    BP
        MOV     BP,SP
        MOV     BX,[BP+4]
        CMP     BX,1
        JNZ    in2
        MOV     BX,circ_cur
        XOR     AX,AX

```

```

MOV     AL,[BX]           ;get next char from circ_buf
DEC     circ_ct          ;decrement circ_buf count
CMP     BX,circ_top      ;are we at the top of the circ_buf?
JZ      reset_cur       ;jump if so
INC     BX               ;else, bump ptr
JMP     SHORT upd_cur

reset_cur:
LEA     BX,circ_buf      ;reset circ_in to bottom of buf.
upd_cur:MOV    circ_cur,BX ;save new ptr
XOR     CX,CX
MOV     CL,see_xoff      ;check if interested in XON/XOFF
CMP     CL,true
JNZ     clnup2           ;not interested, so goto return
CMP     snt_xoff,true    ;have we sent an xoff?
JNZ     clnup2           ;no, so return
CMP     circ_ct,80H      ;yes, so see in buf is now emptying
JG      clnup2           ;not empty enuf to send xon, jump to ret
MOV     snt_xoff,false
MOV     CL,xon
PUSH    AX               ;save char
CALL    comout
POP     AX
JMP     clnup2

in2:    MOV     BX,circ_cur2
XOR     AX,AX
MOV     AL,[BX]         ;get next char from circ_buf
DEC     circ_ct2        ;decrement circ_buf count
CMP     BX,circ_top2    ;are we at the top of the circ_buf?
JZ      reset_cur2     ;jump if so
INC     BX               ;else, bump ptr
JMP     SHORT upd_cur2

reset_cur2:
LEA     BX,circ_buf2    ;reset circ_in to bottom of buf.
upd_cur2:MOV    circ_cur2,BX ;save new ptr
XOR     CX,CX
MOV     CL,see_xoff2    ;check if interested in XON/XOFF
CMP     CL,true
JNZ     clnup2           ;not interested, so goto return
CMP     snt_xoff2,true  ;have we sent an xoff?
JNZ     clnup2           ;no, so return
CMP     circ_ct2,80H    ;yes, so see in buf is now emptying
JG      clnup2           ;not empty enuf to send xon, jump to ret
MOV     snt_xoff2,false
MOV     CL,xon
PUSH    AX               ;save char
CALL    comout
POP     AX
JMP     clnup2

clnup2: POP     BP
RET
_commin ENDP
PAGE

```

```

;
;commout(port,c)      Output the character to the
;char c;              serial port. This is not buffered
;int port;            or interrupt driven.
;
_commout PROC    NEAR
    PUSH    BP
    MOV     BP,SP
    MOV     BX,[BP+4]
    CMP     BX,1
    JNZ     out2
    MOV     CL,[BP+6]
    STI
    CALL    comout
    JMP     fine
out2:  MOV     CL,[BP+6]
    STI
    CALL    comout2
fine:  POP     BP
    RET
_commout ENDP
PAGE
;
;Local subroutine: output CL to the port.
;
comout: MOV     DX,mdmsta
    IN      AL,DX          ;get 8250 status
    AND     AL,mdmtbe      ;check for transmitter ready
    JZ      comout        ;jump if not to wait
    MOV     AL,CL          ;get char to al
    MOV     DX,dataport
    OUT     DX,AL          ;output char to 8251
    RET

comout2:MOV     DX,mdmsta2
    IN      AL,DX          ;get 8250 status
    AND     AL,mdmtbe      ;check for transmitter ready
    JZ      comout2       ;jump if not to wait
    MOV     AL,CL          ;get char to al
    MOV     DX,dataport2
    OUT     DX,AL          ;output char to 8251
    RET
_TEXT    ENDS
END

```

ภาคผนวกที่ 3



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

;USE 8051 TABLE AND HEX OUTPUT FILE IS SHORT INTEL FORMATT
CPU      "8051.TBL"
HOF      "INT8"
;
TITL "8051 IN CIRCUIT EMULATOR Ver 1.0 by CHARIN B."
;
;SYSTEM DEFINE:-
;      THIS PROGRAM RUN ON CPU 8031 WHICH-
;      MONITOR PROGRAM      ADD 0000H - 3FFFH (16K)
;      TERMINAL LINK (UART) ADD 4000H - 4001H
;      EXTERNAL PAR PORT    ADD 6000H - 6003H
;      APPLICATION RAM      ADD 8000H - FFFFH (32K)
;*****
;
;MCS-51 INTERNAL REGISTERS ASSIGNMENT.
;
P0:      EQU      80H      ;PORT 0
SP:      EQU      81H      ;STACK POINTER
DPL:     EQU      82H      ;DATA POINTER (LOW)
DPH:     EQU      83H      ;DATA POINTER (HIGH)
PCON:    EQU      87H      ;POWER CONTROL REGISTER
TCON:    EQU      88H      ;TIMER REG
TMOD:    EQU      89H      ;TIM MODE REG
TLO:     EQU      8AH      ;TIM 0 LOW BYTE
TL1:     EQU      8BH      ;TIM 1 LOW BYTE
TH0:     EQU      8CH      ;TIM 0 HIGH BYTE
TH1:     EQU      8DH      ;TIM 1 HIGH BYTE
P1:      EQU      90H      ;PORT 1
SCON:    EQU      98H      ;SERIAL PORT CONTROL REG
SBUF:    EQU      99H      ;SERIAL PORT DATA BUFF
P2:      EQU      0A0H     ;PORT 2
IE:      EQU      0A8H     ;INTERRUPT ENABLE REG
P3:      EQU      0B0H     ;PORT 3
IP:      EQU      0B8H     ;INTERRUPT PRIORITY REG
PSW:     EQU      0D0H     ;PROG STAT WORD
ACC:     EQU      0E0H     ;ACCUMULATOR (DIRECT ADD)
B:       EQU      0F0H     ;B REG
;
;MCS-51 INTERNAL BIT ADDRESS ASSIGNMENT.
;
CY:      EQU      0D7H     ;CARRY FLAG
AC:      EQU      0D6H     ;AUXILIARY-CARY FLAG
FO:      EQU      0D5H     ;USER FLAG 0
RS1:     EQU      0D4H     ;REGISTER SELECT MSB
RS0:     EQU      0D3H     ;REGISTER SELECT LSB
OV:      EQU      0D2H     ;OVERFLOW FLAG
P:       EQU      0D0H     ;PARITY FLAG
PS:      EQU      0BCH     ;PRIORITY SERIAL PORT
PT1:     EQU      0BBH     ;PRIORITY TIMER 1
PX1:     EQU      0BAH     ;PRIORITY EXTERNAL 1
PT0:     EQU      0B9H     ;PRIORITY TIMER 0
PX0:     EQU      0B8H     ;PRIORITY EXTERNAL 0
EA:      EQU      0AFH     ;ENABLE ALL INTERRUPT
ES:      EQU      0ACH     ;ENABLE SERIAL INTERRUPT
ET1:     EQU      0ABH     ;ENABLE TIMER 1 INTERUPT

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

EX1:    EQU    0AAH    ;ENABLE EXTERNAL 1 INTERR
ETO:    EQU    0A9H    ;ENABLE TIMER 0 INTERRUPT
EXO:    EQU    0A8H    ;ENABLE EXTERNAL 0 INTERR
SM0:    EQU    09FH    ;SERIAL MODE 0
SM1:    EQU    09EH    ;SERIAL MODE 1
SM2:    EQU    09DH    ;SERIAL MODE 2
REN:    EQU    09CH    ;SERIAL RECEPTION ENABLE
TB8:    EQU    09BH    ;TRANSMITT BIT 8
RB8:    EQU    09AH    ;RECEIVE BIT 8
TI:     EQU    099H    ;TRANSMIT INTERRUPT FLAG
RI:     EQU    098H    ;RECEIVE INTERRUPT FLAG
TF1:    EQU    08FH    ;TIMER 1 OVERFLOW FLAG
TR1:    EQU    08EH    ;TIMER 1 RUN CONTROL BIT
TFO:    EQU    08DH    ;TIMER 0 OVERFLOW FLAG
TRO:    EQU    08CH    ;TIMER 0 RUN CONTROL BIT
IE1:    EQU    08BH    ;EXT INTERR. 1 EDGE FLAG
IT1:    EQU    08AH    ;EXT INTERR. 1 TYPE FLAG
IE0:    EQU    089H    ;EXT INTERR. 0 EDGE FLAG
IT0:    EQU    088H    ;EXT INTERR. 0 TYPE FLAG
;
;MONITOR PROGRAM EQUATE.
;
MONBASE: EQU    0000H    ;8K MONITOR
APPBASE: EQU    2000H    ;8K APPLICATION EPROM
RAMBASE: EQU    8000H    ;32K RAM
UARTBASE: EQU    4000H    ;TERMINAL (uart) LOCATION
UARTDATA: EQU    UARTBASE ; C/D* = A0
UARTCONT: EQU    UARTBASE+1 ;CONTROL AND STATUS WORD
PPIBASE: EQU    6000H    ;PPI LOCATION
PPIPA:   EQU    PPIBASE  ;DATA TO PORT A
PPIPB:   EQU    PPIBASE+1 ;DATA TO PORT B
PPIPC:   EQU    PPIBASE+2 ;DATA TO PORT C
PPICONT: EQU    PPIBASE+3 ;CONTROL WORD
RAMEND:  EQU    0FFFFH   ;END OF EXTERNAL RAMSPACE
BYTENUM: EQU    RAMEND-8 ;RENAME HERE ON USED BY BREAK ROUTINE
HIADD:   EQU    0FFF0H   ;SAVE HI START ADD WHEN DOWNLOAD TO RAM
LOADD:   EQU    0FFF1H   ;SAVE LO START ADD WHEN DOWN LOAD TO RAM
DATBUF:  EQU    0FFF0H   ;SAVE DATA FOR SEARCH
DATCNT:  EQU    0FFF7H   ;SAVE BYTE COUNT FOR DATA TO SEARCH
STACK:   EQU    50H     ;STACK BEGINS HERE
;
;RESERVED INTERNAL RAM LOCATIONS
;
RESERVED: EQU    48H     ;RESERVED INTERNAL RAM
HIBYTE:  EQU    RESERVED ;TOP OF 16-BIT ADDRESS
LOBYTE:  EQU    RESERVED+1 ;BOTTOM OF 16 BIT ADDRESS
FIRST:   EQU    RESERVED+2 ;START ADDRESS HIGH (LOW IN RESERVED+3)
LAST:    EQU    RESERVED+4 ;END ADDRESS HIGH (LOW IN RESERVED+5)
TO:      EQU    RESERVED+6 ;TO ADDRESS HIGH (LOW IN RESERVED+7)
;
;RESERVED REGISTER BANK (AND ALIASES FOR THOSE REGISTERS)
;
RESBANK: EQU    1       ;REGISTER BANK 1
REG0:    EQU    8*RESBANK
REG1:    EQU    REG0+1  ;SOMETIME CAN'T USE R1

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

REG2:    EQU      REG0+2    ;THEN ASSIGN OTHER ONES
REG3:    EQU      REG0+3
REG4:    EQU      REG0+4
REG5:    EQU      REG0+5
REG6:    EQU      REG0+6
REG7:    EQU      REG0+7
;
;CHARACTER EQUATES
;
CR:      EQU      0DH      ;CARRIAGE RETURN
LF:      EQU      0AH      ;LINE FEED
SPACE:   EQU      20H      ;SPACE CHARACTER
TAB:     EQU      09H      ;TAB CHARACTER
DOT:     EQU      2EH      ;PERIOD
BACKSP:  EQU      08H      ;BACKSPACE
EOT:     EQU      04H      ;end of text
;
;*****
;
ORG      MONBASE
START:   LJMP     BGNHERE
;
;RESERVED INTERRUPT AREA FOR USER PROGRAM
;
ORG      START+03H
LJMP     OFFEOH      ;INTERRUPT VECTORS JUMP TO RAM
;
ORG      START+0BH
LJMP     OFFE3H
;
ORG      START+13H
LJMP     OFFE6H
;
ORG      START+1BH
LJMP     OFFE9H
;
ORG      START+23H
LJMP     OFFECH
;
;*****
;
LJMPTBL: LJMP     COOL      ;JUMP TABLE FOR USER PROGRAM
          LJMP     WARM
          LJMP     IN
          LJMP     INCH
          LJMP     INHEX
          LJMP     BYTES
          LJMP     BADDR
          LJMP     THRADR
          LJMP     OUT
          LJMP     OUTCH
          LJMP     OUTS
          LJMP     OUT2S
          LJMP     CRLF
          LJMP     OUT2H

```

```

LJMP      OUTRO
LJMP      OUTC2HS
LJMP      PDATA
LJMP      INC16
LJMP      DEC16
LJMP      CPY
LJMP      BRKPT
;
;THE MSSG FOLLOWING BELOW MUST DISPLAY ON TERMINAL IF ICE-51 READY.
;
MSIGNON:
DFB      CR, LF, "MCS-51 Real Time In Circuit Emulator version 1.00"
DFB      CR, LF, "Copyright 1986 by CHARIN B. of KMITL", LF, 04H
;
;*****
;
BGNHERE: MOV SP,#STACK      ;BGN OF ADD OF STACK
MOV STACK,SP      ;STORE STACK POINTER FOR COOL START
SETB RSO          ;SELECT REGISTER BANK 1
CLR RS1           ;CLEAR DATA
CLR A
MOV DPTR,#BYTENUM ;BREAK POINT
MOV RO,#{RAMEND-BYTENUM+1}
CLEAR:  MOVX @DPTR,A      ;CLEAR SPACE USED BY BREAK ROUTINE
INC DPTR          ;NEXT
DJNZ RO,CLEAR
DLAY:   DJNZ ACC,DLAY     ;WAIT HERE FOR UART TO WAKE-UP
DJNZ RO,DLAY
MOV DPTR,#UARTCONT ;INIT UART
CLR A
MOVX @DPTR,A      ;SEND THREE ZEROS BECUASE DON'T KNOW
NOP               ;WHAT MODE OF UART WAKES UP
DJNZ ACC,$-1     ;DELAY TIME
MOVX @DPTR,A
NOP
DJNZ ACC,$-1
MOV A,#40H       ;SOFTWARE RESET UART
MOVX @DPTR,A
CLR A            ;DELAY TIME TO MAKE SURE
NOP
DJNZ ACC,$-1
MOV A,#11001110B ;SET MODE OF UART
MOVX @DPTR,A
MOVX A,@DPTR     ;GET STATUS OF UART
; JNB {ACC OR 0},$-1 ;WAIT FOR TXRDY
NOP
NOP
NOP
MOV A,#00110111B ;COMMAND ASSIGNMENT
MOVX @DPTR,A
MOV DPTR,#MSIGNON ;SEND HEADING TO TERMINAL
LCALL PDATA

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

COOL:    MOV SP,STACK          ;SET STACK
         MOV A,#90H           ;SET PA (IN),PB&PC (OUT)
         MOV DPTR,#6003H
         MOVX @DPTR,A
         MOV A,#0FFH
         MOV DPTR,#6002H
         MOVX @DPTR,A
;
;*****
;
WARM:    MOV DPTR,#MPROMPT    ;WARM START
         LCALL PDATA         ;SEND "PROMPT" TO TERMINAL
         LCALL INCH         ;GET CHARACTER FROM UART
         JNB {ACC OR 6},$+5   ;JUMP IF NOT A LETTER
         CLR {ACC OR 5}      ;CONVERT LOWER TO UPPER CASE
         MOV R7,A           ;SAVE CHARACTER INPUT
         MOV DPTR,#FUNTAB    ;POINT TO FUNCTION TABLE
SCAN:    CLR A
         MOVC A,@A+DPTR
         JZ WARM            ;END OF TABLE
         CJNE A,0FH,NEXT    ;COMPARE WITH SAVED CHARACTER
         MOV A,#01H
         MOVC A,@A+DPTR     ;GET HIGH BYTE OF JUMP
         MOV R2,A           ;SAVE IN R2
         MOV A,#02H
         MOVC A,@A+DPTR     ;GET LOW BYTE OF JUMP
         MOV R3,A           ;SAVE IN R3
         PUSH REG3          ;PUSH R3 (LOW BYTE)
         PUSH REG2          ;PUSH R2 (HIGH BYTE)
         RET                ;POP & JUMP TO SERVICE ROUTINE
NEXT:    INC DPTR
         INC DPTR
         INC DPTR
         LJMP SCAN          ;WAIT FOR NEXT INSTRUCTION
;
;*****
;
HELP:    MOV DPTR,#MHELP     ;GET ADD OF HELP MSSG
         LCALL PDATA         ;SEND DATA TO TERMINAL
         LJMP WARM          ;RETURN
;
;*****
;
DUMP:    LCALL BADDR         ;GET DATA
         JNC DMP3
         CLR {ACC OR 5}     ;CONVERT LOWER TO UPPER CASE
         CJNE A,#"I",DMP1
         LJMP DUMPI         ;DUMP INTERNAL RAM
;
DMP1:    LJMP WARM
;
DMP3:    MOV FIRST,HIBYTE    ;SAVE START ADDRESS TO DUMP
         MOV {FIRST+1},LOBYTE
         MOV LAST,#0FFH
         MOV {LAST+1},#0FFH

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

CJNE A,#CR,DMP4 ;DEFAULT IF NO END ADDRESS ENTERED
LJMP {NEWLIN-6}

;
DMP4: LCALL BADDR2 ;GET END ADDRESS TO DUMP
      JB F0,DMP5 ;CARRIAGE RETURN READ
      MOV LAST,HIBYTE ;SAVE END ADDRESS TO DUMP
      MOV{LAST+1},LOBYTE
DMP5: MOV DPTR,#MINDEX ;SEND HEADING
      LCALL PDATA
NEWLIN:
      MOV DPH,FIRST ;DPTR POINT TO ADDRESS TO DUMP
      MOV DPL,{FIRST+1}
      ANL DPL,#0F0H
      LCALL CRLF ;SEND NEW LINE
      MOV RO,DPH
      LCALL OUTRO ;DISPLAY ADDRESS
      MOV RO,DPL
      LCALL OUTRO
      LCALL OUT2S ;SEND 2 SPACES
SPACES: MOV A,{FIRST+1} ;BLANK LOCATIONS BEFORE FIRST
        XRL A,DPL
        JZ MORE ;JUMP IF EQUAL
        LCALL OUT3S ;SEND 3 SPACES
        INC DPTR
        LCALL MIDCHK ;SEPERATE ADDRESS 0-7 AND 8-F
        LJMP SPACES
;
;
MORE: LCALL OUTC2HS ;COMPARE IF END ADDRESS TO DUMP
      MOV A,LAST
      CJNE A,DPH,MOREC ;NO,DUMP NEXT ADDRESS
      MOV A,{LAST+1}
      CJNE A,DPL,MOREC
      LJMP ENDHEX
;
MOREC: INC DPTR
       LCALL MIDCHK
       JZ DASCII ;NOW DUMP ASCII
       LJMP MORE
;
ENDHEX: INC DPTR
        LCALL MIDCHK
        JZ DASCII ;NOW DUMP ASCII (LAST LINE)
        LCALL OUT3S
        LJMP ENDHEX
;
DASCII: LCALL OUT4S ;SHOW ASCII EQUIVALENT
        MOV DPH,FIRST ;SET POINTER POINT AGAIN
        MOV DPL,{FIRST+1}
        ANL DPL,#0F0H
DASC11: MOV A,{FIRST+1}
        XRL A,DPL
        JZ DASC12
        LCALL OUTS
        INC DPTR

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

        LCALL MIDCHK
        LJMP DASC11
;
DASC12: CLR A           ;CONVERT TO ASCII CHARACTER
        MOVC A,@A+DPTR
        MOV B,A
        CLR C
        SUBB A,#SPACE   ;IN ASCII RANGES
        JC BAD3
        SUBB A,{7FH-SPACE}
        JC OK3
BAD3:   MOV B,#DOT       ;IF NOT ASCII
OK3:    MOV A,B         ;IF ASCII
        LCALL OUTCH     ;DISPLAY TO TERMINAL
;
        MOV A, LAST     ;COMPARE SSSS=FFFF+1?
        CJNE A,DPH,DASC13
        MOV A,{LAST+1}
        CJNE A,DPL,DASC13
        LJMP WARM
;
DASC13: INC DPTR
        LCALL MIDCHK
        JNZ DASC12
        MOV A,#16
        ADD A,{FIRST+1}
        ANL A,#0FOH
        JNC $+4
        INC FIRST
        MOV {FIRST+1},A
        LJMP NEWLIN
;
;*****
;
TABENT: EQU 11          ;LENGTH OF SFR TABLE ENTRY
OFF1:   EQU 6           ;OFFSET TO HEX ADDRESS
OFF2:   EQU 5           ;OFFSET TO FETCH CONTENTS
OFF3:   EQU 8           ;OFFSET TO CHANGE CONTENTS
;
DUMPI:  ;DUMP INTERNAL RAM
        LCALL BADDR     ;GET ADDRESS
        JNC $+5
        LJMP WARM
;
        MOV FIRST, LOBYTE ;SAVE BEGIN ADDRESS
        MOV LAST, #OFFH   ;SET DEFAULT OF END ADDRESS
        XRL A, #CR        ;NEXT CHARACTER IS "CR"?
        JZ {LINE-6}
        LCALL BADDR2     ;YES GET END ADDRESS
        JB FO, $+6       ;CARRIAGE RETURN READ
        MOV LAST, LOBYTE
        MOV A, #7FH      ;TOP OF RAM
        CLR C
        SUBB A, FIRST
        JC DSFR         ;DONE RAM--DO SFR'S

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

MOV DPTR,#MINDEX      ;SEND HEADING TO TERMINAL
LCALL PDATA
LINE:  LCALL CRLF
MOV A,#7FH            ;TOP OF RAM
CLR C
SUBB A,FIRST
JC DSFR              ;DONE RAM--DO SFR'S
MOV R0,FIRST
ANL REGO,#0FOH      ;8=R0
LCALL OUTR03S       ;DISPLAY ADDRESS
SPICES: MOV A,FIRST   ;SPACES BEFORE BEGINNING
XRL A,R0
JZ NXTBYT
LCALL OUT3S         ;SEND 3 SPACES
INC R0
MOV A,#07H
ANL A,R0
JNZ $+5
LCALL OUTS          ;MIDDLE OF LINE
LJMP SPICES
;
NXTBYT: LCALL OUT2H   ;SEND DATA TO TERMINAL
LCALL OUTS
MOV A,R0
XRL A,LAST
JNZ $+5
LJMP WARM
;
INC R0
MOV A,#07H
ANL A,R0
JNZ $+5
LCALL OUTS          ;MIDDLE OF LINE
MOV A,#0FH
ANL A,R0
JNZ NXTBYT         ;NOT END OF LINE
MOV A,FIRST
ANL A,#0FOH
ADD A,#10H
MOV FIRST,A
LJMP LINE
;
DSFR:  MOV DPTR,#{SFRTAB-TABENT} ;IN CASE OF SPACIAL FUNCTION
MOV R1,#6
LCALL CRLF
DSFR1: MOV A,#TABENT
ADD A,DPL
MOV DPL,A
JNC $+4
INC DPH
MOV A,#OFF1        ;OFFSET TO SFR HEX LOCATION
MOVC A,@A+DPTR
CLR C
SUBB A,FIRST
JC DSFR1           ;NOT TO FIRST YET

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาค้นคว้าเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

;
DSFR5:  MOV A,#OFF1
        MOVC A,@A+DPTR      ;GET HEX LOCATION OF SFR
        MOV R0,FIRST
        XRL A,R0
        JZ DSFR10
        INC FIRST          ;WASN'T A VALID SFR
        MOV A,FIRST
        JZ {LINE-6}       ;BACK TO RAM
        CJNE A,LAST,DSFR5
        LJMP WARM         ;DONE
;
DSFR10: LCALL OUTRO
        MOV A,#"="
        LCALL OUTCH
        LCALL PDATA      ;OUTPUT LOCATION LABEL (ALTERS DPTR)
        MOV A,#":"
        LCALL OUTCH
        MOV A,#LOW{DSFR20}
        PUSH ACC
        MOV A,#HIGH{DSFR20}
        PUSH ACC
        MOV A,#{OFF2-4}  ;OFFSET TO "MOV R0,SFR"
        JMP @A+DPTR
;
DSFR20: LCALL OUTRO
        LCALL OUT2S
        DJNZ R1,DSFR30
        MOV R1,#6
        LCALL CRLF
;
DSFR30: INC FIRST
        MOV A,#{TABENT-4}
        ADD A,DPL
        MOV DPL,A
        JNC $$+4
        INC DPH
        MOV A,FIRST
        JNZ $$+5
        LJMP LINE
        DEC A
        XRL A,LAST
        JNZ DSFR5
        LJMP WARM
;
;
;*****
;
COPY:   LCALL THRADR      ;GET 3 ADDRESS(SSSS,FFFF,TTTT)
        LCALL CPY        ;COPY DATA
        LJMP WARM
;
;*****
;
VERIFY: LCALL THRADR      ;GET 3 ADDRESS

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

VER10:  MOV DPH,FIRST      ;GET START ADDRESS SSSS-
        MOV DPL,{FIRST+1}
        CLR A
        MOVC A,@A+DPTR
        MOV R1,A          ;SAVE DATA IN R1
        MOV DPH,TO        ;GET TARGET ADDRESS
        MOV DPL,{TO+1}
        CLR A
        MOVC A,@A+DPTR
        MOV R2,A          ;SAVE DATA IN R2
        XRL A,R1
        JZ VER20          ;JUMP IF DATA EQUAL
        LCALL CRLF        ;IF NOT DISPLAY BOTH DATA
        MOV RO,#FIRST     ;SEND ADDRESS SSSS
        LCALL OUT2H
        MOV RO,#{FIRST+1}
        LCALL OUT2H
        LCALL OUT2S
        MOV RO,#REG1      ;R1
        LCALL OUT2H       ;SEND DATA
        LCALL OUT4S
        MOV RO,#TO
        LCALL OUT2H       ;SEND ADDRESS TTTT
        MOV RO,#{TO+1}
        LCALL OUT2H
        LCALL OUT2S
        MOV RO,#REG2      ;R2
        LCALL OUT2H       ;SEND DATA
        LJMP VER40
VER20:  LCALL CRLF        ;IF NOT,DISPLAY BOTH DATA
        MOV RO,#FIRST     ;SEND ADDRESS SSSS
        LCALL OUT2H
        MOV RO,#{FIRST+1}
        LCALL OUT2H       ;SEND DATA
        LCALL OUT2S
        MOV RO,#REG1      ;R1
        LCALL OUT2H       ;SEND DATA
        LCALL OUT4S
        MOV RO,#TO
        LCALL OUT2H       ;SEND ADDRESS TTTT
        MOV RO,#{TO+1}
        LCALL OUT2H
        LCALL OUT2S
        MOV DPTR,#DDOT    ;DISPLAY "." WHEN DATA EQUAL
        LCALL PDATA       ;SEND DATA
VER40:  MOV A,FIRST       ;COMPARE SSSS=TTTT
        CJNE A,LAST,VER30
        MOV A,{FIRST+1}
        CJNE A,{LAST+1},VER30
        LJMP WARM
VER30:  MOV RO,#{FIRST+1} ;SSSS = SSSS + 1
        LCALL INC16
        MOV RO,#{TO+1}    ;TTTT = TTTT + 1
        LCALL INC16
        LJMP VER10

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

;
;*****
;
ALTER:   LCALL BADDR           ;GET ADDRESS TO EDIT
         JNC ALT05
         JNB F0,ALTEND         ;ERROR
         CLR {ACC OR 5}       ;CONVERT LOWER TO UPPER CASE
         CJNE A,#"I",ALTEND   ;ERROR
         LJMP SUBSTUT
;
ALT05:   MOV FIRST,HIBYTE     ;SAVE ADDRESS TO BE EDIT
         MOV {FIRST+1},LOBYTE
ALT10:   LCALL CRLF
         MOV R0,#FIRST        ;SHOW ADDRESS
         LCALL OUT2H
         INC R0
         LCALL OUT2H         ;SEND 2 SPACES
ALT15:   LCALL OUTS
         MOV DPH,FIRST        ;SET POINTER TO POINT
         MOV DPL,{FIRST+1}
         CLR A
         MOVC A,@A+DPTR      ;GET DATA
         MOV R1,A
         MOV R0,#REG1        ;SHOW DATA
         LCALL OUT2H
         MOV A,#"-"          ;SHOW "-"
         LCALL OUTCH
         LCALL BYTES         ;GET NEW DATA IF EDIT
         JNC ALT20
         XRL A,#BACKSP       ;IF BACKSPACE
         JZ BACKUP
         XRL A,#BACKSP       ;RESTORE A
         XRL A,#DOT
         JZ BACKUP
ALTEND:  LJMP WARM           ;ERROR
;
ALT20:   JB F0,ALT30         ;<CR> OR SPACE
         MOV A,LOBYTE
         MOVX @DPTR,A        ;CHANGE DATA
ALT30:   MOV R0,#{FIRST+1}
         LCALL INC16         ;NEXT BYTE
         MOV A,B
         XRL A,#CR           ;IF "CR"
         JZ ALT10
         MOV A,{FIRST+1}
         ANL A,#07H
         JZ ALT10
         LJMP ALT15
;
BACKUP:  MOV R0,#{FIRST+1}   ;IF BACK SPACE
         LCALL DEC16         ;DECREMENT TO LAST ADDRESS
         LJMP ALT10
;
;*****
;

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นอนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

MODIFY:  LCALL BADDR
        MOV DPH,HIBYTE
        MOV DPL,LOBYTE

MOD10:  LCALL INCH
        CJNE A,#BACKSP,NOTBS
        DEC DPL
        MOV A,#OFFH
        CJNE A,DPL,MOD10
        DEC DPH
        LJMP MOD10
;
NOTBS:  CJNE A,#EOT,$+6
        LJMP WARM
        MOVX @DPTR,A
        INC DPTR
        LJMP MOD10
;
;*****
;
SUBSTUT:
        LCALL BADDR      ;GET DATA
        MOV RO,LOBYTE
IF010:  MOV A,#7FH      ;IF ADDRESS >= 80H OR <= F0H
        CLR C
        SUBB A,RO
        JNC ELS010
        MOV A,#0F0H
        CLR C
        SUBB A,RO
        JC ELS010
THN010: MOV DPTR,#{SFRTAB-TABENT}
SUB60:  MOV A,$TABENT    ;INCREMENT TABLE POINTER
        ADD A,DPL
        MOV DPL,A
        JNC $+4
        INC DPH
        MOV A,$OFF1     ;FIND 1ST ENTRY >= RO
        MOVC A,@A+DPTR
        CLR C
        SUBB A,RO
        JC SUB60        ;NOT FOUND YET
SUB65:  MOV A,$OFF1     ;INCREMENT RO TO LINE IN TABLE
        MOVC A,@A+DPTR
        XRL A,RO
        JZ SUB70        ;FOUND IT
        INC RO
        LJMP SUB65
;
ELS010: LJMP LS010      ;RELAY STATION
;
SUB70:  LCALL CRLF      ;DISPLAY ADDRESS
        LCALL OUTRO3S
        LCALL PDATA     ;ALTERS DPTR (ADDS 4)
        MOV A,#" "
        LCALL OUTCH

```

```

MOV REG1,R0          ;MOV R1,R0
MOV A,#LOW{SUB80}
PUSH ACC
MOV A,#HIGH{SUB80}
PUSH ACC
MOV A,#{OFF2-4}
JMP @A+DPTR          ;CRASHES R0
;
SUB80:  LCALL OUTRO          ;DISPLAY DATA
        MOV A,#"- "
        LCALL OUTCH
        MOV R0,REG1          ;RESTORE R0
        LCALL BYTES
IF020:  JNC ELS020          ;IF CHARACTER = DOT OR BACKSPACE
        MOV A,B
        XRL A,#BACKSP
        JZ THN020
        MOV A,B
        XRL A,#DOT
        JZ THN020
        LJMP WARM          ;ERROR
;
THN020:          ;THEN BACKUP
IF030:  CJNE R0,#80H,ELS030
THN030:  MOV R0,#7FH
        LJMP IF010
;
ELS030:  MOV A,DPL
        CLR C
        SUBB A,#{TABENT+4}
        MOV DPL,A
        JNC $+4
        DEC DPH
        MOV A,#{OFF1}
        MOVC A,@A+DPTR
        MOV R0,A
        LJMP IF010
;
ELS020:  JB F0,SUB90
        SETB F0
        MOV R0,LOBYTE
        MOV A,#LOW{SUB90}
        PUSH ACC
        MOV A,#HIGH{SUB90}
        PUSH ACC
        MOV A,#{OFF3-4}
        JMP @A+DPTR          ;CRASHES R0
;
SUB90:  MOV R0,REG1          ;RESTORE R0
IF035:  JB F0,NDI035
THN035:  MOV DPTR,#MNONO
        LCALL PDATA
NDI035:
IF040:  CJNE R0,#0F0H,NDI040          ;IF R0 = 0F
THN040:  MOV R0,#OFFH          ;THEN R0 = FFH

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

NDI040:          INC RO
                  LJMPL IF010
LS010:          LCALL CRLF
                  LCALL OUTR03S
SUB20:          LCALL OUT2H
                  MOV A,#"- "
                  LCALL OUTCH
                  MOV REG1,RO
                  LCALL BYTES          ;CLOBBERS RO
                  MOV RO,REG1
IF050:          JNC ELS050          ;IF CHAR. = BACKSP. OR DOT
                  MOV A,B
                  XRL A,#BACKSP
                  JZ THN050
                  MOV A,B
                  XRL A,#DOT
                  JZ THN050
                  LJMPL WARM
;
THN050:          ;THEN BACKUP
IF060:          MOV A,RO
                  JNZ NDI060          ;IF RO = 0
THN060:          MOV RO,#0F1H          ;THEN RO = F1H
NDI060:
NDI050:          DEC RO
F010:           LJMPL IF010          ;ALSO USED FOR RELAY
;
ELS050:
IF070:          JB F0,NDI070          ;IF NOT SPACE OR CR
THN070:          MOV A,LOBYTE          ;THEN CHANGE BYTE
                  MOV @RO,A
NDI070:          INC RO
                  MOV A,#07H
                  ANL A,RO
                  JZ F010
                  LCALL OUT2S
                  LJMPL SUB20
;*****
;
INSERT:         LCALL THRADR          ;GET ADDRESS
                  MOV DPH,FIRST        ;SAVE
                  MOV DPL,{FIRST+1}
INS10:          MOV A,{TO+1}          ;POINT TO TARGET ADDRESS
                  MOVX @DPTR,A        ;PUT DATA
                  MOV A,DPH
                  CJNE A,LAST,INS20
                  MOV A,DPL
                  CJNE A,{LAST+1},INS20
                  LJMPL WARM
;
INS20:          INC DPTR              ;NEXT
                  LJMPL INS10
;

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

;*****
;
BREAK:                                ; REMOVE OLD BREAKPOINT
      MOV DPTR,#BYTENUM                ; AND PUT OPCODE BACK
      CLR A                             ; IF NEW BREAK POINT
      MOVC A,@A+DPTR
      MOV R1,A                          ;SAVE OLD BYTENUM IN R1
IF100:  JZ NDI100                       ;IF THERE IS AN OLD BREAKPOINT
THN100:  MOV FIRST,#HIGH{BYTENUM+1}    ;THEN REMOVE IT
      MOV FIRST+1,#LOW{BYTENUM+1}
      MOV LAST,#HIGH{BYTENUM}
      MOV A,#LOW{BYTENUM}
      ADD A,R1                          ;ADD OLD BYTENUM
      MOV LAST+1,A
      JNC $+4
      INC LAST
      MOV DPTR,#{RAMEND-1}
      CLR A
      MOVC A,@A+DPTR
      MOV TO,A
      MOV DPTR,#RAMEND
      CLR A
      MOVC A,@A+DPTR
      CLR C
      SUBB A,R1                          ;SUBTRACT OLD BYTENUM
      MOV TO+1,A
      JNC $+4
      DEC TO
      LCALL CPY
      CLR A                              ;CLEAR END OF RAM
      MOV DPTR,#BYTENUM
      MOV RO,#{RAMEND-BYTENUM+1-3}    ;LEAVE JUMP INSTRUCTION
CLEAR1:  MOVX @DPTR,A
      INC DPTR
      DJNZ RO,CLEAR1
NDI100:  LCALL BYTES                     ;INSTALL NEW BREAKPOINT
IF150:  JNC NDI150                       ;IF NOT VALID HEX
      LJMP WARM                          ;THEN END
;
NDI150:
IF155:  JNB FO,NDI155                    ;IF CR
      XRL A,#SPACE
      JZ NDI100                          ;AND NOT SPACE
      LJMP WARM                          ;THEN END
;
NDI155:  MOV FIRST,HIBYTE                ;GET NEW ADDRESS OF BREAK POINT
      MOV FIRST+1,LOBYTE
      MOV DPTR,#BYTENUM
      MOV A,#3                            ;IN CASE OF DEFAULT TO REMOVE
      MOVX @DPTR,A                       ;THREE BYTES HEX-CODE
      MOV R1,A                            ;SAVE DEFAULT NEW BYTENUM
IF160:  MOV A,B
      XRL A,#CR
      JZ NDI160

```

```

THN160: LCALL INHEX          ;GET BYTENUM
IF170:  JNC ELS170          ;IF NOT VALID HEX
THN170: MOV A,B              ;THEN CHECK FOR SPACE OR CR
        XRL A,#SPACE
        JZ THN160
        MOV A,B
        XRL A,#CR
        JZ NDI170
        MOV DPTR,#BYTENUM
        CLR A
        MOVX @DPTR,A
        LJMP WARM
;
ELS170: MOV DPTR,#BYTENUM   ;ELSE ACCEPT ONLY 3, 4 or 5
        MOVX @DPTR,A
        MOV R1,A            ;SAVE NEW BYTENUM
        SUBB A,#3
        JC BAD4
        SUBB A,#{6-3}
        JNC BAD4
        LJMP NDI170
;
BAD4:   MOV DPTR,#BYTENUM   ;CLEAR STATUS OF BREAK POINT
        CLR A
        MOVX @DPTR,A
        LJMP WARM          ;THEN JUMP TO PROMPT
;
NDI170: ;FIRST,FIRST+1 AND HIBYTE,LOBYTE
NDI160: ; BOTH CONTAIN BREAK ADDRESS
        ;R1 CONTAINS NEW BYTENUM
        MOV DPTR,#{RAMEND-2}
        MOV A,#02H         ;"LJMP"
        MOVX @DPTR,A
        MOV A,FIRST+1
        ADD A,R1            ;ADD BYTENUM
        MOV LAST+1,A
        MOV DPTR,#RAMEND
        MOVX @DPTR,A       ;PUT NEW BREAK POINT ADDRESS
        MOV A,FIRST
        JNC $+3
        INC A
        MOV LAST,A
        MOV DPTR,#{RAMEND-1}
        MOVX @DPTR,A
        MOV R0,#{LAST+1}
        LCALL DEC16        ;ADJUST (LAST, LAST+1)
        MOV TO,#HIGH{BYTENUM+1}
        MOV TO+1,#LOW{BYTENUM+1}
        LCALL CPY         ;SAVE INSTRUCTIONS IN END OF RAM
        MOV DPL,LOBYTE
        MOV DPH,HIBYTE    ;INSERT JUMP TO BRKPT
        MOV A,#02H        ;"LJMP"
        MOVX @DPTR,A
        INC DPTR
        MOV A,#HIGH{BRKPT} ;ADDRESS OFF BREAK POINT ROUTINE

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นับญาติให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

MOVX @DPTR,A
INC DPTR
MOV A,#LOW{BRKPT}
MOVX @DPTR,A
LJMP WARM
;
;*****
;
BRKPT:  PUSH ACC           ;SAVE CONTENT OF REGISTERS
        PUSH PSW
        PUSH B
        PUSH DPH
        PUSH DPL
        MOV STACK,SP      ;SAVE CURRENT STACK LEVEL FOR COOL START
        SETB RSO          ;SELECT REGISTER BANK 1
        CLR RSL
        MOV DPTR,#MBRK1   ;SEND ADD.OF BRK-PNT TO TERMINAL
        LCALL PDATA
        MOV DPTR,#{BYTENUM}
        CLR A
        MOVC A,@A+DPTR
        MOV R0,A
        MOV DPTR,#{RAMEND} ;ADDRESS OF BRK-PNT.
        CLR A
        MOVC A,@A+DPTR
        CLR C
        SUBB A,R0
        MOV B,A
        MOV DPTR,#{RAMEND-1}
        CLR A
        MOVC A,@A+DPTR
        MOV R0,A
        JNC $+3
        DEC R0
        LCALL OUTRO
        MOV R0,B
        LCALL OUTRO
        MOV DPTR,#MBRK2   ;SEND 'ACC =' TO TERMINAL
        LCALL PDATA
        MOV A,STACK
        CLR C
        SUBB A,#4
        MOV R0,A
        LCALL OUT2H
        MOV DPTR,#MBRK3   ;SEND 'PSW =' TO TERMINAL
        LCALL PDATA
        INC R0
        LCALL OUT2H
        MOV DPTR,#MBRK4   ;SEND 'B =' TO TERMINAL
        LCALL PDATA
        INC R0
        LCALL OUT2H
        MOV DPTR,#MBRK5   ;SEND 'DPTR =' TO TERMINAL
        LCALL PDATA
        INC R0

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

LCALL OUT2H
INC R0
LCALL OUT2H
MOV DPTR,#MBRK6      ;SEND 'SP =' TO TERMINAL
LCALL PDATA
MOV R0,#STACK
LCALL OUT2H
LJMP WARM

;
;*****
;
GO:      LCALL BYTES      ;GET ADDRESS TO EXECUTE
        JNC $+5
        LJMP WARM

;
        JNB F0,GXXXX
        CJNE A,#CR,GO      ;LOOK IF "CR" FOLLOW COMMAND "G"
        MOV HIBYTE,#HIGH{BYTENUM+1} ;EXECUTE "G" AFTER BREAK POINT
        MOV LOBYTE,#LOW{BYTENUM+1} ;RECALL ALL STATUS BACK
        MOV SP,STACK      ;RESTORE STACK IF NECESSARY
        POP DPL
        POP DPH
        POP B
        POP PSW
        POP ACC
GXXXX:   PUSH LOBYTE      ;EXECUTE
        PUSH HIBYTE
        RET

;
;*****
;
HEXMATH: LCALL BADDR      ;GET FIRST DATA
        JNC $+5
        LJMP WARM
        MOV FIRST,HIBYTE ;SAVE DATA
        MOV {FIRST+1},LOBYTE
        LCALL BADDR      ;GET SECOND DATA
        JNC $+5
        LJMP WARM

;
        MOV A,{FIRST+1}
        ADD A,LOBYTE
        MOV {LAST+1},A    ;STORE LOW BYTE OF SUM
        MOV A,FIRST
        ADDC A,HIBYTE
        MOV LAST,A       ;STORE HIGH BYTE OF SUM

;
        MOV A,{FIRST+1}
        CLR C
        SUBB A,LOBYTE
        MOV {TO+1},A     ;STORE LOW BYTE OF DIFFERENCE
        MOV A,FIRST
        SUBB A,HIBYTE
        MOV TO,A        ;STORE HIGH BYTE OF DIFFERENCE
        LCALL CRLF

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

MOV RO,#FIRST      ;POINT TO ADDEND
LCALL OUT4HS
MOV A,#"+"
LCALL OUTCH
LCALL OUTS
MOV RO,#HIBYTE     ;POINT TO AUGEND
LCALL OUT4HS
MOV A,#"="
LCALL OUTCH
LCALL OUTS
MOV RO,#LAST      ;POINT TO SUM
LCALL OUT4HS
LCALL CRLF
MOV RO,#FIRST     ;POINT TO SUBTRAHEND
LCALL OUT4HS
MOV A,#"-"
LCALL OUTCH
LCALL OUTS
MOV RO,#HIBYTE    ;POINT TO MINUEND
LCALL OUT4HS
MOV A,#"="
LCALL OUTCH
LCALL OUTS
MOV RO,#TO        ;POINT TO DIFFERENCE
LCALL OUT4HS
LJMP WARM
;
;*****
;
JUMPTABL: MOV DPTR,#MJUMP ;POINTER POINT TO BEGIN OF TABLE
          LCALL PDATA    ;SEND DATA
          LJMP WARM
;
;*****
;
UNASS:   LCALL BADDR     ;GET DATA
         MOV FIRST,HIBYTE ;START ADDRESS FOR DISASSEMBLER
         MOV {FIRST+1},LOBYTE
         MOV LAST,HIBYTE  ;SET DEFAULT TO END AT START+10H
         MOV {LAST+1},{LOBYTE+10H}
         CJNE A,#CR,UNASS1 ;DEFAULT IF NO END ADDRESS ENTERED
         LJMP DISASS
UNASS1:  LCALL BADDR2    ;GET END ADDRESS FOR DISASSEMBLER
         MOV LAST,HIBYTE
         MOV{LAST+1},LOBYTE
DISASS:  LCALL CRLF      ;
         MOV RO,#FIRST   ;SEND ADDRESS OF THIS INSTRUCTION
         LCALL OUT2H     ;SEND HIBYTE ADD
         MOV RO,#{FIRST+1}
         LCALL OUT2H     ;SEND LOBYTE ADD
         LCALL OUT4S     ;
         MOV DPH,FIRST   ;GET ADDRESS FOR TAKE HEX OPCODE
         MOV DPL,{FIRST+1}
         CLR A           ;CLEAR A
         MOVC A,@A+DPTR ;GET HEX OPCODE

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น เมื่อนำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

MOV R0,#00          ;LOOK TABLE
MOV R1,#20H
MOV R2,A
ANL A,#0FH          ;ADD MAP = A*10H
SWAP A
ADD A,R0
MOV DPL,A          ;GET CHR OPCODE
MOV A,R2
ANL A,#0FOH
SWAP A
ADD A,R1
MOV DPH,A
DISASS2: CLR A
MOV C A,@A+DPTR    ;GET DATA
CJNE A,#04H,DISASS4 ;END OF INSTRUCTION?
CLR A              ;COMPARE SSSS WITH FFFF
MOV A,FIRST
SUBB A,LAST
JC DISASS6        ;JUMP IF SS<FF
CLR A
MOV A,{FIRST+1}
SUBB A,{LAST+1}
JC DISASS6        ;JUMP IF SS<FF
LJMP WARM
DISASS6: CLR A
MOV R0,#{FIRST+1} ;INC ADDRESS
LCALL INC16
LJMP DISASS
DISASS4: CJNE A,#"Q",DISASS5 ;HAD OPERAND TO GET?
PUSH DPL          ;YES,SAVE POINTER
PUSH DPH
MOV DPH,FIRST    ;GET HEX OPR ADD IN RAM
MOV DPL,{FIRST+1} ;THIS BYTE IS OPCODE
INC DPTR
MOV FIRST,DPH
MOV {FIRST+1},DPL
CLR A
MOV C A,@A+DPTR
MOV B,A          ;TEMP STORE
LCALL OUTHL
MOV A,B
LCALL OUTHR
POP DPH          ;GET POINTER BACK
POP DPL
INC DPTR        ;NEXT ASCII IN TABLE
LJMP DISASS2    ;GET NEXT CHR OF OPCODE
DISASS5: LCALL OUTCH ;NO,IT ONLY ONE CHARACTER
INC DPTR
LJMP DISASS2
;
;*****
;
SEARCH: MOV DPTR,#DATCNT ;POINT TO BYTE COUNT
CLR A
MOVX @DPTR,A

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

        LCALL BADDR          ;GET START ADDRESS
        MOV FIRST,HIBYTE    ;SAVE START ADDRESS
        MOV {FIRST+1},LOBYTE
        LCALL BADDR          ;GET FINISH ADDRESS
        MOV LAST,HIBYTE    ;SAVE FINISH ADDRESS
        MOV {LAST+1},LOBYTE
SEARCH2: LCALL BYTES        ;GET FIRST DATA
        JC SERR1            ;IF NOT HEX,ERROR
        CLR A
        MOV DPTR,#DATCNT    ;GET OLD BYTE COUNT
        MOVC A,@A+DPTR
        INC A                ;INCREMENT BYTE COUNT
        MOVX @DPTR,A
        DEC A
        MOV DPTR,#DATBUF    ;ADD OFFSET
        ADD A,DPL
        MOV DPL,A
        MOV A,LOBYTE        ;SAVE DATA FOR SEARCH
        MOVX @DPTR,A
        MOV A,B
        CJNE A,#SPACE,SEARCH1
        SJMP SEARCH2        ;GET NEXT DATA
SERR1:  LJMP COOL
SEARCH1: MOV DPH,FIRST      ;BEGIN TO SEARCH ADDRESS
        MOV DPL,{FIRST+1}
        CLR A
        MOVC A,@A+DPTR
        MOV R1,A            ;SAVE DATA IN R1
        MOV DPTR,#DATBUF    ;GET DATA
        CLR A
        MOVC A,@A+DPTR
        XRL A,R1
        JZ SEARCH3          ;JUMP IF DATA EQUAL
        CLR A                ;COMPARE SSSS WITH FFFF
        MOV A,FIRST
        SUBB A,LAST
        JC SEARCH4          ;JUMP IF SS<FF
        CLR A
        MOV A,{FIRST+1}
        SUBB A,{LAST+1}
        JC SEARCH4          ;JUMP IF SS<FF
        LJMP SEARCH5
SEARCH4: MOV R0,#{FIRST+1}  ;SSSS = SSSS + 1
        LCALL INC16
        LJMP SEARCH1
SEARCH5: MOV DPTR,#NOTFND   ;DISPLAY SEARCH NOT FOUND
        LCALL PDATA
        LJMP COOL
;
;IF FIND DATA EQUAL ONE BYTE
;
SEARCH3: LCALL NXTSCH        ;CHK ALL DATA
        JC SEARCH1          ;ALL DATA NOT EQUAL
        MOV R0,#{FIRST+1}
        LCALL DEC16         ;DEC POINTER 1 STEP

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

MOV DPTR,#FND ;FOUND,DISPLAY TO TERMINAL
LCALL PDATA
SEARCH8: LCALL CRLF ;IF NOT,DISPLAY BOTH DATA
MOV R0,#TO ;SEND ADDRESS SSSS
LCALL OUT2H
MOV R0,{TO+1}
LCALL OUT2H ;SEND DATA
LCALL OUT2S
MOV DPH,TO
MOV DPL,{TO+1}
CLR A
MOVC A,@A+DPTR
MOV R0,A
LCALL OUTC2HS ;SEND DATA
LCALL OUT4S
MOV A,FIRST ;COMPARE SSSS=TTTT
CJNE A,TO,SEARCH7
MOV A,{FIRST+1}
CJNE A,{TO+1},SEARCH7
LJMP COOL
SEARCH7: MOV R0,{TO+1} ;SSSS = SSSS + 1
LCALL INC16
LJMP SEARCH8
;
;*****
;
NXTSCH: MOV TO,FIRST ;SAVE FIRST ADD IF FOUND
MOV {TO+1},{FIRST+1}
CLR A
MOV R1,A ;SET COUNTER
NXTSCH2: MOV DPTR,#OFFFOH ;FIRST ADD OF DATA TO SEARCH
MOV A,R1 ;GET OFFSET
ADD A,DPL
MOV DPL,A
CLR A
MOVC A,@A+DPTR ;GET DATA
MOV R2,A
MOV DPH,FIRST ;GET DATA FROM MEM
MOV DPL,{FIRST+1}
CLR A
MOVC A,@A+DPTR
XRL A,R2
JNZ NXTSCH1 ;NOT EQUAL
MOV R0,{FIRST+1} ;EQUAL THEN CHK NEXT DATA
LCALL INC16
INC R1
MOV DPTR,#OFFF7H ;GET BYTE COUNT
CLR A
MOVC A,@A+DPTR
XRL A,R1
JNZ NXTSCH2 ;COMPARE NUMBER OF BYTES
CLR C ;ALL EQUAL
RET
NXTSCH1: SETB C ;ALL NOT EQUAL
RET

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

;
;*****
;
MOVE:   MOV A,#0FFH           ;RESET COUNTER
        MOV DPTR,#6002H      ;PORT C
        MOVX @DPTR,A
        MOV A,#0FDH
        MOVX @DPTR,A
        MOV DPTR,#0000H      ;GET TOTAL FCF BYTES
        MOV FIRST,#0F0H      ;ADD OF DATA STORED F000H
        MOV {FIRST+1},#00H

INDAT1: PUSH DPH              ;SAVE BYTE COUNT
        PUSH DPL
        LCALL PULSE          ;GET DATA FROM CACHE RAM
        MOV DPH,FIRST
        MOV DPL,{FIRST+1}
        MOVX @DPTR,A         ;SAVE DATA
        MOV RO,#{FIRST+1}
        LCALL INC16          ;INC TO NEXT ADD
        POP DPL
        POP DPH
        INC DPTR
        CLR A
        MOV A,DPH            ;COMPARE BYTE COUNT
        XRL A,#0FH
        JNZ INDAT1
        MOV A,DPL
        XRL A,#0DFH
        JNZ INDAT1
        MOV DPTR,#MOVEPAT    ;DISPLAY TO TERMINAL
        LCALL PDATA
        LJMP WARM
;
;*****
;
;OUT ONE PULSE AT PC0,HLH
;USE RO R1 R3 AND DPTR
;
PULSE:  MOV RO,#020H          ;DELAY INNER LOOP
        MOV DPTR,#6002H      ;POINT TO PORT C
        MOV A,#0FCH          ;SET BIT 0 TO LOW
        MOVX @DPTR,A         ;OUT
PULSE1: DJNZ RO,PULSE1
        MOV DPTR,#6000H      ;POINT TO PORT A
        MOVX A,@DPTR
        MOV R3,A
        MOV A,#0FDH          ;SET BIT 0 TO HI
        INC DPTR
        INC DPTR
        MOVX @DPTR,A
        MOV RO,#20H
PULSE2: DJNZ RO,PULSE2      ;DELAY AGAIN
        MOV A,R3             ;GET DATA BACK
        RET
;

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

;*****
;
PREPRO:  MOV FIRST,#0F0H      ;SAVE DATA AFTER PROCESS
          MOV {FIRST+1},#00H
          MOV LAST,#0FFH      ;END OF RAW DATA
          MOV {LAST+1},#0DFH
          MOV TO,#0F0H        ;RAW DATA POINTER
          MOV {TO+1},#00H
PREPRO7: MOV DPH,TO
          MOV DPL,{TO+1}
          CLR A
          MOVC A,@A+DPTR |
          MOV DPTR,#3000H    ;POINT TO TABLE
          ADD A,DPL
          MOV DPL,A
          CLR A
          MOVC A,@A+DPTR      ;GET DATA
          CJNE A,#11H,PREPRO1  ; 1 CYCLE 1 BYTE
          MOV DPH,TO
          MOV DPL,{TO+1}
          CLR A
          MOVC A,@A+DPTR
          MOV DPH,FIRST
          MOV DPL,{FIRST+1}
          MOVX @DPTR,A
          MOV RO,#{FIRST+1}    ;NEXT BYTE
          LCALL INC16
          MOV RO,#{TO+1}      ;STEP ONE OPCODE
          LCALL INC16
          MOV RO,#{TO+1}      ;NEXT BYTE
          LCALL INC16
          LJMP BYCNT
PREPRO1: CJNE A,#12H,PREPRO2  ;1 CYCLE 2 BYTE
          MOV DPH,TO
          MOV DPL,{TO+1}
          CLR A
          MOVC A,@A+DPTR
          MOV DPH,FIRST
          MOV DPL,{FIRST+1}
          MOVX @DPTR,A
          MOV RO,#{FIRST+1}    ;NEXT BYTE
          LCALL INC16
          MOV RO,#{TO+1}      ;NEXT BYTE
          LCALL INC16
          MOV DPH,TO
          MOV DPL,{TO+1}
          CLR A
          MOVC A,@A+DPTR
          MOV DPH,FIRST
          MOV DPL,{FIRST+1}
          MOVX @DPTR,A
          MOV RO,#{FIRST+1}    ;NEXT BYTE
          LCALL INC16
          MOV RO,#{TO+1}      ;NEXT BYTE
          LCALL INC16

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

LJMP BYCNT
PREPRO2: CJNE A,#21H,PREPRO3 ; 2 CYCLE 1 BYTE
MOV DPH,TO
MOV DPL,{TO+1}
CLR A
MOVC A,@A+DPTR
MOV DPH,FIRST
MOV DPL,{FIRST+1}
MOVX @DPTR,A
MOV RO,#{FIRST+1} ;NEXT BYTE
LCALL INC16
MOV RO,#{TO+1} ;NEXT BYTE
LCALL INC16
MOV RO,#{TO+1} ;NEXT BYTE
LCALL INC16
MOV RO,#{TO+1} ;NEXT BYTE
LCALL INC16
MOV RO,#{TO+1} ;NEXT BYTE
LCALL INC16
MOV RO,#{TO+1} ;NEXT BYTE
LCALL INC16
LJMP BYCNT
PREPRO3: CJNE A,#22H,PREPRO4 ;2 CYCLE 2 BYTE
MOV DPH,TO
MOV DPL,{TO+1}
CLR A
MOVC A,@A+DPTR
MOV DPH,FIRST
MOV DPL,{FIRST+1}
MOVX @DPTR,A
MOV RO,#{FIRST+1} ;NEXT BYTE
LCALL INC16
MOV RO,#{TO+1} ;NEXT BYTE
LCALL INC16
MOV DPH,TO
MOV DPL,{TO+1}
CLR A
MOVC A,@A+DPTR
MOV DPH,FIRST
MOV DPL,{FIRST+1}
MOVX @DPTR,A
MOV RO,#{FIRST+1} ;NEXT BYTE
LCALL INC16
MOV RO,#{TO+1} ;STEP NEXT BYTE
LCALL INC16
MOV RO,#{TO+1} ;STEP NEXT BYTE
LCALL INC16
MOV RO,#{TO+1} ;STEP NEXT BYTE
LCALL INC16
LJMP BYCNT
PREPRO4: CJNE A,#23H,PREPRO5 ;2 CYCLE 3 BYTE
MOV DPH,TO
MOV DPL,{TO+1}
CLR A
MOVC A,@A+DPTR
MOV DPH,FIRST
MOV DPL,{FIRST+1}

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



```

        LCALL INC16
        LJMP BYCNT
PREPRO6: MOV RO,{TO+1}
        LCALL INC16
BYCNT:  CLR A
        MOV A,TO
        XRL A,#0FFH
        JNZ BYCNT1
        CLR C
        MOV A,{TO+1}
        SUBB A,#0DFH
        JC BYCNT1
        MOV DPH,FIRST
        MOV DPL,{FIRST+1}
BYCNT2: CLR A
        MOVX @DPTR,A
        INC DPTR
        MOV A,DPH
        XRL A,#0FFH
        JNZ BYCNT2
        MOV A,DPL
        XRL A,#0DFH
        JNZ BYCNT2
        MOV DPTR,#MVPPAT
        LCALL PDATA
        LJMP WARM
BYCNT1: LJMP PREPRO7
;
;*****
;
EXTCLK: MOV A,#0FFH
        MOV DPTR,#6002H
        MOVX @DPTR,A
        MOV A,#0F8H
        MOVX @DPTR,A
        MOV DPTR,#EXTPAT
        LCALL PDATA
        LJMP WARM
;
;*****
ANALYS: LCALL BADDR          ;GET ADDRESS TO EXECUTE
        JC ANALYS2
        CJNE A,#CR,ANALYS2
ANALYS1: PUSH LOBYTE          ;EXECUTE
        PUSH HIBYTE
        MOV A,#0F8H
        MOV DPTR,#6002H
        MOVX @DPTR,A
        RET
ANALYS2: LJMP WARM
;
;*****
;
;ROUTINE PDATA
;WRITES A MESSAGE TO THE TERMINAL

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
 ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

;ENTER WITH DPTR POINTING TO BEGINNING OF MESSAGE
;AND 04H AT END OF MESSAGE.
;
PDATA1:  LCALL OUTCH          ;WRITE CHARACTER TO TERMINAL
          INC DPTR            ;NEXT CHARACTER
PDATA:   CLR A
          MOVC A,@A+DPTR
          CJNE A,#EOT,PDATA1  ;FIND END OF TEXT.
          RET
;
;*****
;
;ROUTINE IN
;READ AN 8-BIT CHAR FROM 8251A UART
;
IN:      PUSH DPH              ;SAVE DPTR
          PUSH DPL
          MOV DPTR,#UARTCONT  ;GET UART CONTROL WORD
          MOVX A,@DPTR
          JNB (ACC OR 1),%-1   ;WAIT FOR RX RDY
          DEC DPL              ;POINT TO DATA REGISTER
          MOVX A,@DPTR        ;GET CHARACTER
          POP DPL             ;GET OLD DPTR
          POP DPH
          RET
;
;*****
;
;ROUTINE INCH
;READ A CHARACTER, ZERO HIGH BIT, & ECHO BACK TO TERMINAL
;
INCH:    LCALL IN              ;READ 8-BIT CHAR.
          ANL A,#7FH          ;ZERO HIGH BIT
          LJMP OUT            ;ECHO BACK TO TERMINAL
;
;*****
;
;ROUTINE OUTCH
;OUTPUT A CHARACTER
;
OUTCH:   LCALL OUT            ;OUT ONE CHARACTER TO UART
          JNC NOINPU          ;TEST FOR INPUT DURING OUTPUT
          LCALL IN            ;GET RID OF THE CHARACTER
          LJMP COOL           ;RESET STACK POINTER
;
NOINPU:  RET
;
;*****
;
;ROUTINE OUT
;SEND "A" REGISTER TO UART
;SET CARRY IF RX BUFFER IS FULL
;
OUT:     PUSH DPH              ;SAVE DPTR
          PUSH DPL

```

```

PUSH ACC          ;SAVE OUTPUT BYTE
MOV DPTR,#UARTCONT ;GET UART CONTROL WORD
MOVX A,@DPTR
JNB {ACC OR 0},$-1 ;WAIT FOR TX EMPTY
MOV C,{ACC OR 1}  ;MOV RX RDY TO CARRY
DEC DPL          ;POINT TO DATA REGISTER
POP ACC          ;RESTORE OUTPUT BYTE
MOVX @DPTR,A     ;AND OUTPUT IT
POP DPL          ;GET OLD DPTR
POP DPH
RET

;
;
;*****
;
;ROUTINE INHEX
;READS 1 ASCII HEX CHAR, CONVERTS TO BINARY IN ACC. &
;STORES ORIGINAL CHAR IN B REG.
;CARRY SET IF NOT VALID HEX, CLEARED OTHERWISE.
;
INHEX:  LCALL INCH      ;GET CHARACTER
        MOV B,A        ;STORE IN B
        CJNE A,#CR,NOTCR ;IF <CR> SEND <LF> ALSO
        MOV A,#LF
        LCALL OUTCH    ;SEND <LF>
NOTCR:  MOV A,B        ;RESTORE CHARACTER
        JNB {ACC OR 6},$+5 ;IF LOWER CASE
        CLR {ACC OR 5}  ;CONVERT TO UPPER CASE
        CLR C
        SUBB A,#"0"    ;TESTING
        JC BAD        ; ACC < '0'
        SUBB A,#10
        JNC $+7       ; ACC > '9'
        ADD A,#10     ;RESTORE
        LJMPC GOOD    ; '0' <= ACC <= '9'
;
        ADD A,#"0"+10-"A"+10 ;CORRECT FOR (--'0'-10) & MAP 'A' INTO 10
        JB {ACC OR 7},BAD ; '9' < ACC < 'A'
        CLR C
        SUBB A,#16
        JNC BAD        ; ACC > 'F'
        ADD A,#16
GOOD:   CLR C
        RET
BAD:    SETB C          ;SET BIT FOR INDICATER
        RET

;
;*****
;
;ROUTINE BYTES
;READ IN TWO BYTE HEX NUMBER TO HIBYTE,LOBYTE
;LAST CHARACTER READ RETURNED IN B REGISTER
;
;ERROR CODES:      CARRY: F0:
;LEADING <CR> OR SPACE 0 1 (CHAR IN ACC)

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

;LEADING NONHEX CHARACTER 1 1 (CHAR IN ACC)
;OTHER NONHEX CHARACTER 1 0 (CHAR IN ACC)
;
BYTES:   SETB FO           ;NO HEX READ YET
         CLR A
         MOV HIBYTE,A      ;CLEAR OLD DATA
         MOV LOBYTE,A
MORE1:   LCALL INHEX      ;READ NEW DATA
         JNC OK1          ;JUMP IF HEX DIGIT
         MOV A,B          ;LOOK AT ASCII
         CJNE A,#CR,$+6
         LJMP CR1
;
         CJNE A,#SPACE,BAD1
CR1:     CLR C
         RET
;
OK1:     CLR FO
         MOV RO,#LOBYTE   ;POINTER
         XCHD A,@RO      ;PUT 0 DIGIT IN LOW END OF LOBYTE
         SWAP A          ;ACC NOW HAS DIGIT 1 IN HIGH END
         XCHD A,@RO      ;ACC NOW HAS DIGITS 1,0
         XCH A,@RO       ;ACC HAS DIGITS 2,X;LOBYTE DONE.
         DEC RO          ;POINT TO HIBYTE
         XCHD A,@RO      ;ACC NOW HAS DIGITS 2,3
         SWAP A          ;ACC HAS DIGITS 3,2
         XCH A,@RO       ;HIBYTE DONE
         LJMP MORE1      ;LOOK FOR ANOTHER DIGIT
;
BAD1:    SETB C
         RET
;
;
;*****
;
;ROUTINE BUILD ADDRESS
;READ IN A 16-BIT HEX NUMBER TO HIBYTE,LOBYTE.
;RETURNS WITH CARRY & FO SET IF A SECOND COMMAND CHARACTER
;IS FOUND. CHARACTER WILL BE IN ACCUMULATOR.
;RETURNS WITH CARRY SET AND FO CLEAR IF NON-HEX.
;
BADDR:   LCALL BYTES
         JNC ADDR0K
         JB FO,ADDRNOK    ;SECOND COMMAND CHARACTER
         LJMP WARM        ;ERROR
ADDR0K:  JB FO,BADDR      ;LEADING SPACE OR CR
ADDRNOK:
         RET
;
;*****
;
;ROUTINE BUILD ADDRESS #2
;READ IN A 16-BIT HEX NUMBER TO HIBYTE,LOBYTE.
;IGNORES LEADING SPACES. RETURNS WITH FO SET IF
;A LEADING CARRIAGE RETURN IS FOUND.

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

;
BADDR2:  LCALL BYTES
         JNC $+5
         LJMP WARM           ;NON-HEX
;
         JNB P0,ADDROK2     ;NUMBER READ
         CJNE A,#CR,BADDR2  ;IGNORE LEADING SPACE
ADDROK2:
         RET
;
;*****
;
;ROUTINE OUTPUT SPACES
;OUTPUTS 1, 2, 3, OR 4 SPACES
;
OUT4S:   LCALL OUTS         ;SEND 1 SPACE
OUT3S:   LCALL OUTS
OUT2S:   LCALL OUTS
OUTS:    MOV A,#SPACE       ;POINT TO PATTERN
         LJMP OUTCH
;
;*****
;
;ROUTINE OUTPUT CODE, TWO HEX, SPACE
;OUTPUTS PROGRAM MEMORY BYTE POINTED OUT BY DPTR
;AS TWO ASCII CHARACTERS FOLLOWED BY A SPACE.
;USES B REGISTER AS TEMP. STORE
;
OUTC2HS:
         CLR A
         MOVC A,@A+DPTR     ;GET HEX DATA
         MOV B,A            ;TEMP STORE
         LCALL OUTHL        ;SEND FIRST DIGIT
         MOV A,B
         LCALL OUTHR        ;NEXT SEND SECOND DIGIT
         LJMP OUTS         ;THEN SEND 1 SPACE
;
;*****
;
;ROUTINE MIDCHK
;INSERTS A SPACE IF LOW NYBBLE OF DPTR = 8.
;RETURNS WITH LOW NYBBLE IN ACC.
;DESTROYS B REGISTER.
;
MIDCHK:  MOV A,DPL          ;GET NIBBLE OF LO BYTE ADDRESS
         ANL A,#0FH        ;MASK 4 BIT LOW
         XRL A,#08H        ; 08?
         JNZ NOTMID
         XCH A,B           ; YES, OUT ONE SPACE
         LCALL OUTS
         XCH A,B
NOTMID:  XRL A,#08H        ;RESTORE A
         RET
;
;*****

```

```

;
;ROUTINES OUTPUT HEX LEFT
;OUTPUT HEX RIGHT
;CONVERTS A NYBBLE IN ACC. TO ASCII AND SENDS IT
;
OUTH1:   SWAP A
OUTH2:   ANL A,#0FH
          JNB {ACC OR 3},H2   ;<8
          JB {ACC OR 2},H1    ;>=C
          JNB {ACC OR 1},H2   ;<A
H1:      ADD A,#07H
H2:      ADD A,#"0"          ;CONVERT TO ASCII
          LJMP OUTCH
;
;
;*****
;
;ROUTINE OUTPUT TWO HEX
;OUTPUTS HEX CONTENTS OF LOCATION POINTED OUT BY R0
;
OUT2H:   MOV A,@R0           ;SET R0 POINT TO DATA
          LCALL OUTHL
          MOV A,@R0
          LJMP OUTHR
;
;*****
;
;ROUTINE CRLF
;SENDS A CARRIAGE RETURN AND A LINE FEED
;
CRLF:    MOV A,#CR           ;SEND CR
          LCALL OUTCH
          MOV A,#LF          ;SEND LF
          LJMP OUTCH
;
;*****
;
;ROUTINE DECREMENT 16
;DECREMENTS A 16-BIT NUMBER POINTED OUT BY R0.
;ENTER WITH LOW BYTE @R0 & HIGH BYTE @(R0-1).
;CARRY SET ON OVERFLOW, CLEARED OTHERWISE.
;
DEC16:   CLR C               ;CLEAR CARRY FLAG
          DEC @R0            ;DECREMENT LOW BYTE FIRST
          MOV A,@R0
          CPL A
          JNZ DECEND
          DEC R0             ;NEXT DECREMENT HIGH BYTE
          DEC @R0
          MOV A,@R0
          CPL A
          JNZ DECEND
          SETB C             ;DECREMENTED ALL,SET CARRY FLAG
DECEND:  RET
;
;

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

;
;*****
;
;ROUTINE INCREMENT 16
;INCREMENTS A 16-BIT NUMBER POINTED OUT BY R0.
;ENTER WITH LOW BYTE @R0 & HIGH BYTE @(R0-1).
;CARRY SET ON OVERFLOW, CLEARED OTHERWISE.
;
INC16:   CLR C           ;SET FLAG
         INC @R0        ;INC LBYTE FIRST
         MOV A,@R0
         JNZ INCEND
         DEC R0         ;NEXT INC HBYTE
         INC @R0
         MOV A,@R0
         JNZ INCEND
         SETB C         ;ALL,SET CARRY FLAG
INCEND:  RET
;
;*****
;
;ROUTINE THREE ADDRESSES
;GETS THREE 16-BIT HEX NUMBERS AND STORES THEM IN
;"FIRST", "LAST", AND "TO" RESPECTIVELY.
;
THRADR:  LCALL BADDR    ;GET 16 BIT ADDRESS
         JC THREER
         MOV FIRST,HIBYTE ;SAVE IN "FIRST"
         MOV {FIRST+1},LOBYTE ;SAVE IN "FIRST + 1"
         LCALL BADDR    ;GET NEXT 16 ADDRESS
         JC THREER
         MOV LAST,HIBYTE ;SAVE IN "LAST"
         MOV {LAST+1},LOBYTE ;SAVE IN "LAST + 1"
         LCALL BADDR    ;GET NEXT 16 ADDRESS
         JC THREER
         MOV TO,HIBYTE   ;SAVE IN "TO"
         MOV {TO+1},LOBYTE ;SAVE IN "TO+1"
         RET
THREER:  LJMP COOL      ;IF ERROR
;
;*****
;
;ROUTINE COPY
;COPIES PROGRAM MEMORY LOCATED "FIRST" TO "LAST"
;TO RAM LOCATION STARTING AT "TO"
;
CPY:    MOV DPH,FIRST   ;GET DPTR
         MOV DPL,{FIRST+1}
         CLR A          ;CLEAR OLD VALUE
         MOVC A,@A+DPTR ;GET NEW VALUE
         MOV DPH,TO
         MOV DPL,{TO+1}
         MOVX @DPTR,A   ;PUT DATA
         MOV A,FIRST

```

```

CJNE A, LAST, CPY2
MOV A, {FIRST+1}
CJNE A, {LAST+1}, CPY2
RET                                ;DONE
;
CPY2:  MOV R0,#{FIRST+1}           ;INCREMENT TO NEXT ADDRESS
        LCALL INC16
        MOV R0,#{TO+1}
        LCALL INC16
        LJMP CPY                    ;COPY AGAIN
;
;*****
;
;ROUTINE OUT, 2 HEX, 3 SPACES
;OUTPUTS LOCATION POINTED OUT BY R0 FOLLOWED BY 3 SPACES
;
OUT2H3S:
        LCALL OUT2H                ;SEND TWO HEX ASCII
        LJMP OUT3S                 ;SEND THREE SPACES
;
;*****
;
;ROUTINE OUTPUT R0
;OUTPUTS THE CONTENTS OF R0
;(8051 CAN'T ACCESS SFR'S INDIRECTLY)
;
OUTR0:  MOV A, R0
        LCALL OUTHL
        MOV A, R0
        LJMP OUTHE
;
;*****
;
;ROUTINE OUTPUT R0, 3 SPACES
;OUTPUTS THE CONTENTS OF R0 AND THREE SPACES
;
OUTR03S: LCALL OUTR0
        LJMP OUT3S:
;
;*****
;
;ROUTINE OUTPUT FOUR HEX, SPACE
;
;OUTPUTS TWO CONSECUTIVE INTERNAL MEMORY LOCATIONS,
;THE LOWER OF WHICH (HIGH BYTE OF NUMBER) IS POINTED
;OUT BY R0.
;
OUT4HS:  LCALL OUT2H                ;SEND TWO HEX FIRST
        INC R0
        LCALL OUT2H                ;THEN SEND NEXT TWO FIRST
        LJMP OUTS
;
;*****

```

```

;
;ROUTINE DOWN-LOAD FROM TERMINAL
;
;GET DATA IN "INTEL FORMAT 8 BITS" FROM TERMINAL AND PUT DATA
;TO EXTERNAL RAM.
;
DOWNLOAD:  MOV DPTR,#MDOWNL1 ;SEND MSSG TO TERMINAL.
           LCALL PDATA
           LCALL CRLF
           LCALL CHKCOLON      ;CHK BEGIN OF THIS RECORD
           LCALL BCOUNT      ;GET TOTAL BYTES OF DATA IN THIS RECORD
           LCALL ADDRESS      ;GET BEGIN OF ADDRESS TO PUT DATA
           MOV DPTR,#HIADD     ;SAVE ADDRESS FOR COMPARE AT EOF
           MOV A,R4
           MOVX @DPTR,A       ;SAVE HI ADD
           MOV DPTR,#LOADD
           MOV A,R5
           MOVX @DPTR,A       ;SAVE LO ADD
           PUSH ACC           ;PUSH LO ADD
           DEC DPL
           MOVX A,@DPTR
           PUSH ACC           ;PUSH HI ADD
           POP DPH
           POP DPL
           LCALL SAVEDATA
CONTINUE:  LCALL CHKCOLON      ;CHK COLON
           LCALL BCOUNT      ;CHK BYTECOUNT
           LCALL ADDRESS      ;CHK ADDRESS
           MOV A,R4
           MOV DPH,A
           MOV A,R5
           MOV DPL,A
           LCALL SAVEDATA     ;SAVE DATA
           LJMP CONTINUE
;
;*****
;
;NOT INTELL FORMAT SHOW ERROR
;FORMAT : FIRST CHARACTER MUST BE ":"
;
;       NEXT TWO CHARACTERS MUST BE BYTE COUNT
;
;       NEXT FOUR CHARACTERS MUST BE ADDRESS OF DATA
;
;       NEXT TWO CHARACTERS MUST BE "00"
;
;       NEXT OF TWO CHARACTERS MUST BE DATA
;
;       LAST TWO CHARACTERS MUST BE CHECKSUM ERROR
;
NOTINTEL:  LJMP WARM
;
;
;
CHKCOLON:  LCALL IN           ;GET ":" FROM TERMINAL
           CJNE A,#":","NOTINTEL
           RET
;
;
BCOUNT:    MOV R6,#00        ;CLEAR BYTE COUNT
           LCALL INASCII2    ;GET ADD FROM TERMINAL
           MOV R6,A          ;SAVE DATA FOR CHKSUM ERROR

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

MOV R7,A                ;SAVE BYTECOUNT IN R7
SUBB A,#00
JZ ENDREC              ;LAST RECORD OF FILE
CLR C                  ;LONG FORMAT NOT MORE THAN 20H
SUBB A,#21H
JNC NOTINTEL
NOP
RET
ENDREC: LCALL ADDRESS   ;CHECK BEGIN ADDRESS
MOV A,R4              ;TEST FORMAT OF LAST RECORD
SUBB A,#00            ;TEST USING START ADDRESS?
JNZ NOSTADD          ;IF NOT,COMPARE START ADDRESS
MOV A,R5
SUBB A,#00
JZ HEADING
NOSTADD: MOV DPTR,#HIADD
MOVX A,@DPTR         ;GET HI BYTE OF START ADDRESS
SUBB A,R4
JNZ NOTINTEL
INC DPTR
MOVX A,@DPTR        ;GET LO BYTE OF START ADDRESS
SUBB A,R5
JNZ NOTINTEL
HEADING: LCALL INASCI12
SUBB A,#00H         ;CHECK "00"
JZ OK2
SUBB A,#01H        ;CHECK "01"
JZ OK2
LJMP NOTINTEL
OK2: MOV DPTR,#MDOWNL3 ;DOWNLOAD COMPLETE
LCALL PDATA
LJMP WARM
;
ADDRESS: LCALL INASCI12 ;GET HI ADD BYTE
MOV R4,A
ADD A,R6           ;FOR CHECK SUM ERROR
MOV R6,A
LCALL INASCI12    ;GET LO ADD BYTE
MOV R5,A
ADD A,R6          ;FOR CHECK SUM
MOV R6,A
RET
;
;*****
;
;ROUTINE GET ALL DATA IN ONE RECORD WHEN DOWN LOAD
;INPUT R7 = BYTE COUNT
; DPTR = POINT TO RAM WHICH DATA IS SAVED
;
SAVEDATA: LCALL INASCI12 ;CHK BGN OF DATA GROUP
SUBB A,#00H           ;TEST ZERO FLAG
JNZ NOTINTEL        ;IF NOT ZERO,ERROR
STILLGET: LCALL INASCI12 ;GET DATA BYTE
MOVX @DPTR,A
ADD A,R6

```

```

MOV R6,A           ;CHKSUM PROCESS
INC DPTR          ;NEXT ADDRESS
DJNZ R7,STILLGET  ;NEXT BYTE
LCALL INASCI12    ;CHKSUM DATA OF THIS RECORD
DEC A             ;CONVERT 2'COMPLEMENT FORM
CPL A
SUBB A,R6         ;COMPARE CHKSUM
JNZ NOTINTEL      ;IF NOT ZERO,ERROR
LCALL IN          ;GET "CR"
LCALL IN          ;GET "LF"
RET

;
;*****
;
;ROUTINE INASCI1
;READS 1 ASCII HEX CHAR, CONVERTS TO BINARY IN ACC. &
;STORES ORIGINAL CHAR IN B REG.
;CARRY SET IF NOT VALID HEX, CLEARED OTHERWISE.
;
INASCI1: LCALL IN          ;GET CHARACTER
          JNB {ACC OR 6},UPCASE ;IF LOWER CASE
          CLR {ACC OR 5}      ;CONVERT TO UPPER CASE
UPCASE:  CLR C
          SUBB A,#"0"         ;TESTING
          JC BAD2            ;ACC < '0'
          SUBB A,#10
          JNC ATOF           ;ACC > '9'
          ADD A,#10          ;RESTORE
          LJMPC GOOD1        ;'0' <= ACC <= '9'
ATOF:    ADD A,#{"0"+10-"A"+10} ;CORRECT FOR (-'0'-10) & MAP 'A' INTO 10
          JB {ACC OR 7},BAD2  ;'9' < ACC < 'A'
          CLR C
          SUBB A,#16
          JNC BAD2          ;ACC > 'F'
          ADD A,#16
GOOD1:   CLR C
          RET
BAD2:   SETB C              ;SET BIT FOR INDICATER
          RET

;
;
;*****
;
;CONVERT 2 ASCII'S CHARACTER IN HEX FORM TO 1 BYTE OF HEX
;
INASCI12: LCALL INASCI11    ;GET FIRST ASCII
          JC NOTINT
          ANL A,#0FH         ;MASK 4 BITS HI
          SWAP A
          MOV B,A           ;SAVE 4 BITS HI OF HEX 1 BYTE
          LCALL INASCI11    ;GET SECOND ASCII
          JC NOTINT
          ANL A,#0FH         ;NOW HAVE 4 BIT LO OF HEX 1 BYTE
          ADD A,B           ;GET HEX 1 BYTE
          RET

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

NOTINT:  LJMPT NOTINTEL
;
;*****
;
SINGSTP: LCALL BYTES          ;GET USER ADDRESS FOR STEP
          JNC $+5
          LJMP WARM           ;IF NOT JMP WARM
          JNB P0,START1
          CJNE A,#CR,SINGSTP
;
          LJMP WARM
;
START1:  MOV DPTR,#OFFEDH     ;SAVE STATUS SSTEP
          MOV A,#0AAH
          MOVX @DPTR,A
          INC DPTR            ;NEXT SAVE ADD FOR STEP
          MOV A,HIBYTE
          MOVX @DPTR,A
          INC DPTR
          MOV A,LOBYTE
          MOVX @DPTR,A
          MOV TCON,#00H      ;SET LOW LEVEL LOGIC
          MOV IP,#01H        ;SET HIGHEST PRIORITY
          MOV IE,#81H        ;ENABLE INTERRUPT
          MOV DPTR,#USERAD    ;SET FIRST INT SERVICE ROUTINE
          MOV R1,DPH
          MOV R0,DPL
          MOV DPTR,#OFFEOH    ;SET NEW SERVICE ROUTINE
          MOV A,#02
          MOVX @DPTR,A
          INC DPTR
          MOV A,R1            ;AT ADDRESS USEADD
          MOVX @DPTR,A
          INC DPTR
          MOV A,R0
          MOVX @DPTR,A
          MOV DPTR,#6002H     ;INTERUPT TRIG LOW
          MOV A,#0F7H
          MOVX @DPTR,A
START2:  NOP                  ;DUMMY LOOP
          NOP
          LJMP START2
;
USERAD:  MOV A,#0FFH          ;SET INT TRIG HI
          MOV DPTR,#6002H
          MOVX @DPTR,A
          MOV DPTR,#SERADD    ;SET ADD OF SERVICE ROUTINE
          MOV R1,DPH
          MOV R0,DPL
          MOV DPTR,#OFFEOH    ;SAVE ADD NEW SERVICE ROUTINE
          MOV A,#02           ;LJMP OPCODE
          MOVX @DPTR,A
          INC DPTR
          MOV A,R1
          MOVX @DPTR,A

```

```

INC DPTR
MOV A,R0
MOVX @DPTR,A
POP DPH ;POP OLD ADD SERVICE ROUTINE
POP DPL
PUSH LOBYTE ;PUT 'NEW IN THERE
PUSH HIBYTE
MOV A,#0F7H ;OPEN INTERRUPT
MOV DPTR,#6002H
MOVX @DPTR,A
RETI
SINGST1: NOP
NQF
LJMP SINGST1
;
SERADD: NOP
POP REG1 ;GET PC + 1
POP REG0
PUSH REG0 ;THEN PUSH BACK
PUSH REG1
PUSH ACC
PUSH PSW
PUSH B
PUSH DPH
PUSH DPL
MOV A,#0FFH ;DISABLE HARD WARE INTERRUPTED
MOV DPTR,#6002H
MOVX @DPTR,A
MOV DPTR,#0FFEEH ;SAVE ADDRESS OF NEXT INSTRUCTION
MOV A,R1
MOVX @DPTR,A
INC DPTR
MOV A,R0
MOVX @DPTR,A
MOV DPTR,#MBRK1 ;SEND ADD.OF BRK-PNT TO TERMINAL
LCALL PDATA
MOV DPTR,#0FFEEH
CLR A
MOVC A,@A+DPTR
MOV B,A
MOV DPTR,#0FFEEH
CLR A
MOVC A,@A+DPTR
MOV R0,A
LCALL OUTRO
MOV R0,B
LCALL OUTRO
MOV DPTR,#MBRK2 ;SEND 'ACC =' TO TERMINAL
LCALL PDATA
MOV A,SP
CLR C
SUBB A,#4
MOV R0,A
LCALL OUT2H
MOV DPTR,#MBRK3 ;SEND 'PSW =' TO TERMINAL

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

LCALL PDATA
INC R0
LCALL OUT2H
MOV DPTR,#MBRK4      ;SEND 'B =' TO TERMINAL
LCALL PDATA
INC R0
LCALL OUT2H
MOV DPTR,#MBRK5      ;SEND 'DPTR =' TO TERMINAL
LCALL PDATA
INC R0
LCALL OUT2H
INC R0
LCALL OUT2H
MOV DPTR,#MBRK6      ;SEND 'SP =' TO TERMINAL
LCALL PDATA
MOV R0,STACK
LCALL OUT2H
LCALL CRLF
MOV DPTR,#HSTEP
LCALL PDATA
WCHR2:  MOV DPTR,#STEPPAT
LCALL PDATA
WCHR:   LCALL INCH
        JNB {ACC OR 6},WCHR3 ;IF NOT LETTER
        CLR {ACC OR 5}
        CJNE A,#4EH,WCHR1
        LJMP NXTSTEP
WCHR1:  CJNE A,#51H,WCHR3
        POP DPL      ;TAKE ALL VALUE BACK
        POP DPH
        POP B
        POP PSW
        POP ACC
        POP DPH      ;REMOVE ADD OF SERV ROUTINE
        POP DPL
        MOV IE,#00H  ;DISABLE INTERRUPT
        MOV IP,#00H
        MOV TCON,#00H
        MOV DPTR,#COOL ;GO BACK TO COOL START
        PUSH DPL
        PUSH DPH
        RETI
WCHR3:  LCALL CRLF
        LJMP WCHR2
;
;
NXTSTEP: MOV A,#0F7H      ;SET HARDWARE TO INTERRUPT
        MOV DPTR,#6002H
        MOVX @DPTR,A
        POP DPL      ;POP ALL VALUE BACK
        POP DPH
        POP B
        POP PSW
        POP ACC
        RETI

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

;
;
;*****
;
;
FUNTAB:                                ;FUNCTION TABLE
DFB      "A"
DWM      ANALYS
DFB      "E"
DWM      ALTER      ;EDIT DATA
DFB      "B"
DWM      BREAK      ;BREAK POINT
DFB      "C"
DWM      COPY       ;COPY DATA BLOCK TO BLOCK
DFB      "D"
DWM      DUMP       ;DUMP DATA
DFB      "F"
DWM      SEARCH     ;FIND DATA IN MEM
DFB      "G"
DWM      GO         ;EXECUTE PROGRAM
DFB      "H"
DWM      HELP       ;DISPLAY HELP
DFB      "I"
DWM      INSERT     ;INSERT DATA ENTIRE BLOCK OF MEMORY
DFB      "J"
DWM      JUMPTABL   ;DISPLAY JUMP TABLE
DFB      "L"
DWM      DOWNLOAD   ;DOWN LOAD FORM TERMINAL
DFB      "M"
DWM      MOVE       ;MOVE DATA FROM CACHE RAM TO MEMORY
DFB      "P"
DWM      PREPRO     ;FILTER COMMAND
DFB      "S"
DWM      SINGSTP    ;SINGLE STEP
DFB      "U"
DWM      UNASS      ;UNASSEMBLER
DFB      "V"
DWM      VERIFY     ;COMPARE TWO BLOCK OF DATA
DFB      "X"
DWM      EXTCLK     ;CAP DATA BY EXT. CLOCK
DFB      "Z"
DWM      HEXMATH    ;ADD AND SUBSTRACT
DFB      00H       ;END OF TABLE
;
;*****
;
;
SFRTAB:                                ;SPECIAL FUNCTION REGISTER TABLE
DFB      "P0 ",04H
MOV R0,P0
RET
CLR F0
RET
DFB      "SP ",04H
MOV R0,SP
RET
CLR F0

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นิยมนำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

RET
DFB      "DPL ",04H
MOV R0,DPL
RET
MOV DPL,R0
RET
DFB      "DPH ",04H
MOV R0,DPH
RET
MOV DPL,R0
RET
DFB      "PCON",04H
MOV R0,PCON
RET
MOV PCON,R0
RET
DFB      "TCON",04H
MOV R0,TCON
RET
MOV TCON,R0
RET
DFB      "TMOD",04H
MOV R0,TMOD
RET
MOV TMOD,R0
RET
DFB      "TLO ",04H
MOV R0,TLO
RET
MOV TLO,R0
RET
DFB      "TL1 ",04H
MOV R0,TL1
RET
MOV TL1,R0
RET
DFB      "TH0 ",04H
MOV R0,TH0
RET
MOV TH0,R0
RET
DFB      "TH1 ",04H
MOV R0,TH1
RET
MOV TH1,R0
RET
DFB      "P1  ",04H
MOV R0,P1
RET
MOV P1,R0
RET
DFB      "SCON",04H
MOV R0,SCON
RET
MOV SCON,R0

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

RET
DFB      "SBUF",04H
MOV R0,SBUF
RET
MOV SBUF,R0
RET
DFB      "P2  ",04H
MOV R0,P2
RET
CLR F0
RET
DFB      "IE  ",04H
MOV R0,IE
RET
MOV IE,R0
RET
DFB      "P3  ",04H
MOV R0,P3
RET
MOV P3,R0
RET
DFB      "IP  ",04H
MOV R0,IP
RET
MOV IP,R0
RET
DFB      "PSW ",04H
MOV R0,PSW
RET
MOV PSW,R0
RET
DFB      "ACC ",04H
MOV R0,ACC
RET
MOV ACC,R0
RET
DFB      "B   ",04H
MOV R0,B
RET
MOV B,R0
RET

```

```

;
;*****
;
MPROMPT: DFB      CR,LF,"EM51>",04H
;
MDOWNL1: DFB      CR,LF,"Download from Terminal to 8051 Emulator"
          DFB      CR,LF,"File must be intel 8 bits short or long format"
          DFB      CR,LF,"Press function key F1 for begin process",04H
;
MDOWNL3: DFB      07H,CR,LF,04H
;
FSPACE:  DFB      "   ",04H
;
DDOT:    DFB      "..",04H

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

;
FND:      DFB      CR,LF,"Found at address followed;",CR,LF,04H
;
NOTFND:   DFB      CR,LF,"Search not found",CR,LF,04H
;
MOVEPAT:  DFB      CR,LF,TAB,TAB,"Data stored at F000H - FFDFH",CR,LF,04H
;
MVPPAT:   DFB      CR,LF,TAB,TAB,"Data was filtered and stored at F000H",CR,LF,04H
;
EXTPAT:   DFB      CR,LF,TAB,TAB,"Press M for move data to memory"CR,LF,04H
;
HSTEP:    DFB      CR,LF,TAB,"Press N for next step Q for quit from step mode",CR,LF,04H
;
STEPPAT:  DFB      CR,LF,"STEP>",04H
;
;
MHELP:    DFB      CR,LF,"REGISTER BANK 1 IS RESERVED"
          DFB      CR,LF,"LAST 20 BYTES OF EXT. RAM USED BY BREAK ROUTINE"
          DFB      CR,LF,"RAM @ 48H-50H IS USED BY MONITOR"
          DFB      CR,LF,"RAM ABOVE 50H IS USED FOR STACK"
          DFB      CR,LF,"COMMANDS ARE"
          DFB      CR,LF,"A  AAAA",TAB,TAB,TAB,"GO @ AAAA AND CAPTURE DATA"
          DFB      CR,LF,"B  {AAAA}  ",TAB,TAB,"BREAK AT ADDRESS AAAA  "
          DFB      CR,LF,"C  SSSS FFFF TTTT",TAB,"COPY BLOCK OF MEMORY"
          DFB      CR,LF,"D  SSSS {FFFF}",TAB,TAB,"DUMP PROGRAM MEMORY"
          DFB      CR,LF,"DI SS {FF}",TAB,TAB,"DUMP INTERNAL MEMORY"
          DFB      CR,LF,"E  SSSS",TAB,TAB,TAB,"EDIT EXTERNAL MEMORY"
          DFB      CR,LF,"EI SS",TAB,TAB,TAB,"EDIT INTERNAL MEMORY"
          DFB      CR,LF,"F  SSSS FFFF HH HH HH",TAB,"FIND DATA 'HH HH HH'"
          DFB      CR,LF,"G  {AAAA}",TAB,TAB,"GO @ AAAA OR BREAKPOINT"
          DFB      CR,LF,"H",TAB,TAB,TAB,"HELP"
          DFB      CR,LF,"I  SSSS FFFF HH",TAB,TAB,"INSERT 'HH' INTO MEMORY"
          DFB      CR,LF,"J",TAB,TAB,TAB,"LIST JUMP TABLE"
          DFB      CR,LF,"L",TAB,TAB,TAB,"DOWNLOAD FROM TERMINAL TO EXT.RAM"
          DFB      CR,LF,"M",TAB,TAB,TAB,"MOVE DATA FROM CACHE RAM TO MEMORY"
          DFB      CR,LF,"P",TAB,TAB,TAB,"COMMAND FILTER FOR 8051"
          DFB      CR,LF,"S  AAAA",TAB,TAB,TAB,"SINGLE STEP @ AAAA"
          DFB      CR,LF,"U  SSSS FFFF",TAB,TAB,"UNASSEMBLER EXTERNAL MEMORY"
          DFB      CR,LF,"V  SSSS FFFF TTTT",TAB,"VERIFY BLOCK OF MEMORY"
          DFB      CR,LF,"X",TAB,TAB,TAB,"CAPTURED EXT. DATA BY EXT. CLOCK"
DFB      CR,LF,"#  MMMM NNNN ",TAB,TAB,"HEX ADDITION & SUBTRACTION"
DFB      CR,LF,"      WHEN SSSS,FFFF,TTTT MEAN SOURCE,FINISH,TARGET ADDRESS"
          DFB      CR,LF,04H
;
;
MBRK1:    DFB      CR,LF,"BREAK AT LOCATION ",04H
MBRK2:    DFB      CR,LF,"ACC = ",04H
MBRK3:    DFB      "    PSW = ",04H
MBRK4:    DFB      "    B = ",04H
MBRK5:    DFB      "    DPTR = ",04H
MBRK6:    DFB      "    SP = ",04H
;
;
MINDEX:   DFB      CR,LF,"      0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 A B C D E F",04H
;
;
MNONO:    DFB      CR,LF,"OOPS, THAT",27H,"'S A NO-NO !",04H
;

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

MJUMP:  DFB      CR,LF, "0026 COOL",TAB, "COOL START (RESET STACK POINTER)"
        DFB      CR,LF, "0029 WARM",TAB, "WARM START"
        DFB      CR,LF, "002C IN",TAB,TAB, "GET A BYTE FROM THE UART"
        DFB      CR,LF, "002F INCH",TAB, "GET A CHARACTER (ZERO PARITY)"
        DFB      CR,LF, "0032 INHEX",TAB, "GET A HEX CHAR (CARRY=NONHEX)"
        DFB      CR,LF, "0035 BYTES",TAB, "2 BYTE HEX TO HI/LOBYTE"
        DFB      CR,LF, "0038 BADDR",TAB, "BUILD ADDRESS"
        DFB      CR,LF, "003B THRADR",TAB, "THREE ADDRESSES"
        DFB      CR,LF, "003E OUT",TAB, "OUTPUT BYTE IN ACC."
        DFB      CR,LF, "0041 OUTCH",TAB, "OUTPUT CHARACTER IN ACC."
        DFB      CR,LF, "0044 OUTS",TAB, "OUTPUT SPACE"
        DFB      CR,LF, "0047 OUT2S",TAB, "OUTPUT 2 SPACES"
        DFB      CR,LF, "004A CRLF",TAB, "OUTPUT [CR] AND [LF]"
        DFB      CR,LF, "004D OUT2H",TAB, "OUTPUT LOC. POINTED BY R0"
        DFB      CR,LF, "0050 OUTR0",TAB, "OUTPUT CONTENTS OF R0"
        DFB      CR,LF, "0053 OUTC2HS",TAB, "OUTPUT PROG. MEM. POINTED"
        DFB      " BY DPTR AND SPACE"
        DFB      CR,LF, "0056 PDATA",TAB, "OUTPUT MESSAGE POINTED BY DPTR"
        DFB      CR,LF, "0059 INC16",TAB, "INCREMENT 2 BYTE NO."
        DFB      " (R0=LOW BYTE)"
        DFB      CR,LF, "005C DEC16",TAB, "DECREMENT 2 BYTE NO."
        DFB      " (R0+1=HIGH BYTE)"
        DFB      CR,LF, "005F CPY",TAB, "BLOCK COPY"
        DFB      CR,LF, "0062 BRKPT",TAB, "BREAKPOINT ROUTINE"
        DFB      04H
;
;
;...END OF 8051 IN CIRCUIT EMULATOR,WRITTEN BY CHARIN B.
;
;
        ORG      2000H
A00:    EQU      2000H
        DFB      "NOP",04H
A01:    EQU      A00+10H
        ORG      A01
        DFB      "AJMP QH",04H
A02:    EQU      A01+10H
        ORG      A02
        DFB      "LJMP QQH",04H
A03:    EQU      A02+10H
        ORG      A03
        DFB      "RR A",04H
A04:    EQU      A03+10H
        ORG      A04
        DFB      "INC A",04H
A05:    EQU      A04+10H
        ORG      A05
        DFB      "INC QH",04H
A06:    EQU      A05+10H
        ORG      A06
        DFB      "INC @R0",04H
A07:    EQU      A06+10H
        ORG      A07
        DFB      "INC @R1",04H
A08:    EQU      A07+10H

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

	ORG	A08
	DFB	"INC R0",04H
A09:	EQU	A08+10H
	ORG	A09
	DFB	"INC R1",04H
A0A:	EQU	A09+10H
	ORG	A0A
	DFB	"INC R2",04H
A0B:	EQU	A0A+10H
	ORG	A0B
	DFB	"INC R3",04H
A0C:	EQU	A0B+10H
	ORG	A0C
	DFB	"INC R4",04H
A0D:	EQU	A0C+10H
	ORG	A0D
	DFB	"INC R5",04H
A0E:	EQU	A0D+10H
	ORG	A0E
	DFB	"INC R6",04H
A0F:	EQU	A0E+10H
	ORG	A0F
	DFB	"INC R7",04H
A10:	EQU	A0F+10H
	ORG	A10
	DFB	"JBC QH,QH",04H
A11:	EQU	A10+10H
	ORG	A11
	DFB	"ACALL QH",04H
A12:	EQU	A11+10H
	ORG	A12
	DFB	"LCALL QQH",04H
A13:	EQU	A12+10H
	ORG	A13
	DFB	"BRC A",04H
A14:	EQU	A13+10H
	ORG	A14
	DFB	"DEC A",04H
A15:	EQU	A14+10H
	ORG	A15
	DFB	"DEC QH",04H
A16:	EQU	A15+10H
	ORG	A16
	DFB	"DEC @R0",04H
A17:	EQU	A16+10H
	ORG	A17
	DFB	"DEC @R1",04H
A18:	EQU	A17+10H
	ORG	A18
	DFB	"DEC R0",04H
A19:	EQU	A18+10H
	ORG	A19
	DFB	"DEC R1",04H
A1A:	EQU	A19+10H
	ORG	A1A

	DFB	"DEC R2",04H
A1B:	EQU	A1A+10H
	ORG	A1B
	DFB	"DEC R3",04H
A1C:	EQU	A1B+10H
	ORG	A1C
	DFB	"DEC R4",04H
A1D:	EQU	A1C+10H
	ORG	A1D
	DFB	"DEC R5",04H
A1E:	EQU	A1D+10H
	ORG	A1E
	DFB	"DEC R6",04H
A1F:	EQU	A1E+10H
	ORG	A1F
	DFB	"DEC R7",04H
A20:	EQU	A1F+10H
	ORG	A20
	DFB	"JB QH,QH",04H
A21:	EQU	A20+10H
	ORG	A21
	DFB	"AJMP QH",04H
A22:	EQU	A21+10H
	ORG	A22
	DFB	"RET",04H
A23:	EQU	A22+10H
	ORG	A23
	DFB	"RL A",04H
A24:	EQU	A23+10H
	ORG	A24
	DFB	"ADD A,#QH",04H
A25:	EQU	A24+10H
	ORG	A25
	DFB	"ADD A,QH",04H
A26:	EQU	A25+10H
	ORG	A26
	DFB	"ADD A,@R0",04H
A27:	EQU	A26+10H
	ORG	A27
	DFB	"ADD A,@R1",04H
A28:	EQU	A27+10H
	ORG	A28
	DFB	"ADD A,R0",04H
A29:	EQU	A28+10H
	ORG	A29
	DFB	"ADD A,R1",04H
A2A:	EQU	A29+10H
	ORG	A2A
	DFB	"ADD A,R2",04H
A2B:	EQU	A2A+10H
	ORG	A2B
	DFB	"ADD A,R3",04H
A2C:	EQU	A2B+10H
	ORG	A2C
	DFB	"ADD A,R4",04H

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

A2D:	EQU	A2C+10H
	ORG	A2D
	DFB	"ADD A,R5",04H
A2E:	EQU	A2D+10H
	ORG	A2E
	DFB	"ADD A,R6",04H
A2F:	EQU	A2E+10H
	ORG	A2F
	DFB	"ADD A,R7",04H
A30:	EQU	A2F+10H
	ORG	A30
	DFB	"JNB QH,QH",04H
A31:	EQU	A30+10H
	ORG	A31
	DFB	"ACALL QH",04H
A32:	EQU	A31+10H
	ORG	A32
	DFB	"RETI",04H
A33:	EQU	A32+10H
	ORG	A33
	DFB	"RLC A",04H
A34:	EQU	A33+10H
	ORG	A34
	DFB	"ADDC A,#QH",04H
A35:	EQU	A34+10H
	ORG	A35
	DFB	"ADDC A,QH",04H
A36:	EQU	A35+10H
	ORG	A36
	DFB	"ADDC A,@R0",04H
A37:	EQU	A36+10H
	ORG	A37
	DFB	"ADDC A,@R1",04H
A38:	EQU	A37+10H
	ORG	A38
	DFB	"ADDC A,R0",04H
A39:	EQU	A38+10H
	ORG	A39
	DFB	"ADDC A,R1",04H
A3A:	EQU	A39+10H
	ORG	A3A
	DFB	"ADDC A,R2",04H
A3B:	EQU	A3A+10H
	ORG	A3B
	DFB	"ADDC A,R3",04H
A3C:	EQU	A3B+10H
	ORG	A3C
	DFB	"ADDC A,R4",04H
A3D:	EQU	A3C+10H
	ORG	A3D
	DFB	"ADDC A,R5",04H
A3E:	EQU	A3D+10H
	ORG	A3E
	DFB	"ADDC A,R6",04H
A3F:	EQU	A3E+10H

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

	ORG	A3F
	DFB	"ADDC A,R7",04H
A40:	EQU	A3F+10H
	ORG	A40
	DFB	"JC QH",04H
A41:	EQU	A40+10H
	ORG	A41
	DFB	"AJMP QH",04H
A42:	EQU	A41+10H
	ORG	A42
	DFB	"ORL QH,A",04H
A43:	EQU	A42+10H
	ORG	A43
	DFB	"ORL QH,QH",04H
A44:	EQU	A43+10H
	ORG	A44
	DFB	"ORL A,#QH",04H
A45:	EQU	A44+10H
	ORG	A45
	DFB	"ORL A,QH",04H
A46:	EQU	A45+10H
	ORG	A46
	DFB	"ORL A,@R0",04H
A47:	EQU	A46+10H
	ORG	A47
	DFB	"ORL A,@R1",04H
A48:	EQU	A47+10H
	ORG	A48
	DFB	"ORL A,R0",04H
A49:	EQU	A48+10H
	ORG	A49
	DFB	"ORL A,R1",04H
A4A:	EQU	A49+10H
	ORG	A4A
	DFB	"ORL A,R2",04H
A4B:	EQU	A4A+10H
	ORG	A4B
	DFB	"ORL A,R3",04H
A4C:	EQU	A4B+10H
	ORG	A4C
	DFB	"ORL A,R4",04H
A4D:	EQU	A4C+10H
	ORG	A4D
	DFB	"ORL A,R5",04H
A4E:	EQU	A4D+10H
	ORG	A4E
	DFB	"ORL A,R6",04H
A4F:	EQU	A4E+10H
	ORG	A4F
	DFB	"ORL A,R7",04H
A50:	EQU	A4F+10H
	ORG	A50
	DFB	"JNC QH",04H
A51:	EQU	A50+10H
	ORG	A51

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

	DFB	"ACALL QH",04H
A52:	EQU	A51+10H
	ORG	A52
	DFB	"ANL QH,A",04H
A53:	EQU	A52+10H
	ORG	A53
	DFB	"ANL QH,QH",04H
A54:	EQU	A53+10H
	ORG	A54
	DFB	"ANL A,#QH",04H
A55:	EQU	A54+10H
	ORG	A55
	DFB	"ANL A,QH",04H
A56:	EQU	A55+10H
	ORG	A56
	DFB	"ANL A,@R0",04H
A57:	EQU	A56+10H
	ORG	A57
	DFB	"ANL A,@R1",04H
A58:	EQU	A57+10H
	ORG	A58
	DFB	"ANL A,R0",04H
A59:	EQU	A58+10H
	ORG	A59
	DFB	"ANL A,R1",04H
A5A:	EQU	A59+10H
	ORG	A5A
	DFB	"ANL A,R2",04H
A5B:	EQU	A5A+10H
	ORG	A5B
	DFB	"ANL A,R3",04H
A5C:	EQU	A5B+10H
	ORG	A5C
	DFB	"ANL A,R4",04H
A5D:	EQU	A5C+10H
	ORG	A5D
	DFB	"ANL A,R5",04H
A5E:	EQU	A5D+10H
	ORG	A5E
	DFB	"ANL A,R6",04H
A5F:	EQU	A5E+10H
	ORG	A5F
	DFB	"ANL A,R7",04H
A60:	EQU	A5F+10H
	ORG	A60
	DFB	"JZ QH",04H
A61:	EQU	A60+10H
	ORG	A61
	DFB	"AJMP QH",04H
A62:	EQU	A61+10H
	ORG	A62
	DFB	"XRL QH,A",04H
A63:	EQU	A62+10H
	ORG	A63
	DFB	"XRL QH,QH",04H

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

A64:	EQU	A63+10H
	ORG	A64
	DFB	"XRL A, #QH", 04H
A65:	EQU	A64+10H
	ORG	A65
	DFB	"XRL A, QH", 04H
A66:	EQU	A65+10H
	ORG	A66
	DFB	"XRL A, @R0", 04H
A67:	EQU	A66+10H
	ORG	A67
	DFB	"XRL A, @R1", 04H
A68:	EQU	A67+10H
	ORG	A68
	DFB	"XRL A, R0", 04H
A69:	EQU	A68+10H
	ORG	A69
	DFB	"XRL A, R1", 04H
A6A:	EQU	A69+10H
	ORG	A6A
	DFB	"XRL A, R2", 04H
A6B:	EQU	A6A+10H
	ORG	A6B
	DFB	"XRL A, R3", 04H
A6C:	EQU	A6B+10H
	ORG	A6C
	DFB	"XRL A, R4", 04H
A6D:	EQU	A6C+10H
	ORG	A6D
	DFB	"XRL A, R5", 04H
A6E:	EQU	A6D+10H
	ORG	A6E
	DFB	"XRL A, R6", 04H
A6F:	EQU	A6E+10H
	ORG	A6F
	DFB	"XRL A, R7", 04H
A70:	EQU	A6F+10H
	ORG	A70
	DFB	"JNZ QH", 04H
A71:	EQU	A70+10H
	ORG	A71
	DFB	"ACALL QH", 04H
A72:	EQU	A71+10H
	ORG	A72
	DFB	"ORL C, QH", 04H
A73:	EQU	A72+10H
	ORG	A73
	DFB	"JMP @A+DPTR", 04H
A74:	EQU	A73+10H
	ORG	A74
	DFB	"MOV A, #QH", 04H
A75:	EQU	A74+10H
	ORG	A75
	DFB	"MOV QH, #QH", 04H
A76:	EQU	A75+10H

	ORG	A76
	DFB	"MOV @R0,#QH",04H
A77:	EQU	A76+10H
	ORG	A77
	DFB	"MOV @R1,#QH",04H
A78:	EQU	A77+10H
	ORG	A78
	DFB	"MOV R0,#QH",04H
A79:	EQU	A78+10H
	ORG	A79
	DFB	"MOV R1,#QH",04H
A7A:	EQU	A79+10H
	ORG	A7A
	DFB	"MOV R2,#QH",04H
A7B:	EQU	A7A+10H
	ORG	A7B
	DFB	"MOV R3,#QH",04H
A7C:	EQU	A7B+10H
	ORG	A7C
	DFB	"MOV R4,#QH",04H
A7D:	EQU	A7C+10H
	ORG	A7D
	DFB	"MOV R5,#QH",04H
A7E:	EQU	A7D+10H
	ORG	A7E
	DFB	"MOV R6,#QH",04H
A7F:	EQU	A7E+10H
	ORG	A7F
	DFB	"MOV R7,#QH",04H
A80:	EQU	A7F+10H
	ORG	A80
	DFB	"SJMP QH",04H
A81:	EQU	A80+10H
	ORG	A81
	DFB	"AJMP QH",04H
A82:	EQU	A81+10H
	ORG	A82
	DFB	"ANL C,QH",04H
A83:	EQU	A82+10H
	ORG	A83
	DFB	"MOVC A,@A+PC",04H
A84:	EQU	A83+10H
	ORG	A84
	DFB	"DIV AB",04H
A85:	EQU	A84+10H
	ORG	A85
	DFB	"MOV QH,QH",04H
A86:	EQU	A85+10H
	ORG	A86
	DFB	"MOV QH,@R0",04H
A87:	EQU	A86+10H
	ORG	A87
	DFB	"MOV QH,@R1",04H
A88:	EQU	A87+10H
	ORG	A88

	DFB	"MOV QH,R0",04H
A89:	EQU	A88+10H
	ORG	A89
	DFB	"MOV QH,R1",04H
A8A:	EQU	A89+10H
	ORG	A8A
	DFB	"MOV QH,R2",04H
A8B:	EQU	A8A+10H
	ORG	A8B
	DFB	"MOV QH,R3",04H
A8C:	EQU	A8B+10H
	ORG	A8C
	DFB	"MOV QH,R4",04H
A8D:	EQU	A8C+10H
	ORG	A8D
	DFB	"MOV QH,R5",04H
A8E:	EQU	A8D+10H
	ORG	A8E
	DFB	"MOV QH,R6",04H
A8F:	EQU	A8E+10H
	ORG	A8F
	DFB	"MOV QH,R7",04H
A90:	EQU	A8F+10H
	ORG	A90
	DFB	"MOV DPTR,#QQH",04H
A91:	EQU	A90+10H
	ORG	A91
	DFB	"ACALL QH"
A92:	EQU	A91+10H
	ORG	A92
	DFB	"MOV QH,C",04H
A93:	EQU	A92+10H
	ORG	A93
	DFB	"MOVC A,@A+DPTR",04H
A94:	EQU	A93+10H
	ORG	A94
	DFB	"SUBB A,#QH",04H
A95:	EQU	A94+10H
	ORG	A95
	DFB	"SUBB A,QH",04H
A96:	EQU	A95+10H
	ORG	A96
	DFB	"SUBB A,@R0",04H
A97:	EQU	A96+10H
	ORG	A97
	DFB	"SUBB A,@R1",04H
A98:	EQU	A97+10H
	ORG	A98
	DFB	"SUBB A,R0",04H
A99:	EQU	A98+10H
	ORG	A99
	DFB	"SUBB A,R1",04H
A9A:	EQU	A99+10H
	ORG	A9A
	DFB	"SUBB A,R2",04H

A9B:	EQU	A9A+10H
	ORG	A9B
	DFB	"SUBB A,R3",04H
A9C:	EQU	A9B+10H
	ORG	A9C
	DFB	"SUBB A,R4",04H
A9D:	EQU	A9C+10H
	ORG	A9D
	DFB	"SUBB A,R5",04H
A9E:	EQU	A9D+10H
	ORG	A9E
	DFB	"SUBB A,R6",04H
A9F:	EQU	A9E+10H
	ORG	A9F
	DFB	"SUBB A,R7",04H
AA0:	EQU	A9F+10H
	ORG	AA0
	DFB	"ORL C,/QH",04H
AA1:	EQU	AA0+10H
	ORG	AA1
	DFB	"AJMP QH",04H
AA2:	EQU	AA1+10H
	ORG	AA2
	DFB	"MOV C,QH",04H
AA3:	EQU	AA2+10H
	ORG	AA3
	DFB	"INC DPTR",04H
AA4:	EQU	AA3+10H
	ORG	AA4
	DFB	"MUL AB",04H
AA5:	EQU	AA4+10H
	ORG	AA5
	DFB	"RESERVED",04H
AA6:	EQU	AA5+10H
	ORG	AA6
	DFB	"MOV @R0,QH",04H
AA7:	EQU	AA6+10H
	ORG	AA7
	DFB	"MOV @R1,QH",04H
AA8:	EQU	AA7+10H
	ORG	AA8
	DFB	"MOV R0,QH",04H
AA9:	EQU	AA8+10H
	ORG	AA9
	DFB	"MOV R1,QH",04H
AAA:	EQU	AA9+10H
	ORG	AAA
	DFB	"MOV R2,QH",04H
AAB:	EQU	AAA+10H
	ORG	AAB
	DFB	"MOV R3,QH",04H
AAC:	EQU	AAB+10H
	ORG	AAC
	DFB	"MOV R4,QH",04H
AAD:	EQU	AAC+10H

	ORG	AAD
	DFB	"MOV R5,QH",04H
AAE:	EQU	AAD+10H
	ORG	AAE
	DFB	"MOV R6,QH",04H
AAF:	EQU	AAE+10H
	ORG	AAF
	DFB	"MOV R7,QH",04H
AB0:	EQU	AAF+10H
	ORG	AB0
	DFB	"ANL C,/QH",04H
AB1:	EQU	AB0+10H
	ORG	AB1
	DFB	"ACALL QH",04H
AB2:	EQU	AB1+10H
	ORG	AB2
	DFB	"CPL Z",04H
AB3:	EQU	AB2+10H
	ORG	AB3
	DFB	"CPL C",04H
AB4:	EQU	AB3+10H
	ORG	AB4
	DFB	"CJNE A,#QH,QH",04H
AB5:	EQU	AB4+10H
	ORG	AB5
	DFB	"CJNE A,QH,QH",04H
AB6:	EQU	AB5+10H
	ORG	AB6
	DFB	"CJNE @R0,#QH,QH",04H
AB7:	EQU	AB6+10H
	ORG	AB7
	DFB	"CJNE @R1,#QH,QH",04H
AB8:	EQU	AB7+10H
	ORG	AB8
	DFB	"CJNE R0,#QH,QH",04H
AB9:	EQU	AB8+10H
	ORG	AB9
	DFB	"CJNE R1,#QH,QH",04H
ABA:	EQU	AB9+10H
	ORG	ABA
	DFB	"CJNE R2,#QH,QH",04H
ABB:	EQU	ABA+10H
	ORG	ABB
	DFB	"CJNE R3,#QH,QH",04H
ABC:	EQU	ABB+10H
	ORG	ABC
	DFB	"CJNE R4,#QH,QH",04H
ABD:	EQU	ABC+10H
	ORG	ABD
	DFB	"CJNE R5,#QH,QH",04H
ABE:	EQU	ABD+10H
	ORG	ABE
	DFB	"CJNE R6,#QH,QH",04H
ABF:	EQU	ABE+10H
	ORG	ABF

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

	DFB	"CJNE R7,#QH,QH",04H
AC0:	EQU	ABF+10H
	ORG	AC0
	DFB	"PUSH QH",04H
AC1:	EQU	AC0+10H
	ORG	AC1
	DFB	"AJMP QH",04H
AC2:	EQU	AC1+10H
	ORG	AC2
	DFB	"CLR Z",04H
AC3:	EQU	AC2+10H
	ORG	AC3
	DFB	"CLR C",04H
AC4:	EQU	AC3+10H
	ORG	AC4
	DFB	"SWAP A",04H
AC5:	EQU	AC4+10H
	ORG	AC5
	DFB	"XCH A,QH",04H
AC6:	EQU	AC5+10H
	ORG	AC6
	DFB	"XCH A,@R0",04H
AC7:	EQU	AC6+10H
	ORG	AC7
	DFB	"XCH A,@R1",04H
AC8:	EQU	AC7+10H
	ORG	AC8
	DFB	"XCH A,R0",04H
AC9:	EQU	AC8+10H
	ORG	AC9
	DFB	"XCH A,R1",04H
ACA:	EQU	AC9+10H
	ORG	ACA
	DFB	"XCH A,R2",04H
ACB:	EQU	ACA+10H
	ORG	ACB
	DFB	"XCH A,R3",04H
ACC1:	EQU	ACB+10H
	ORG	ACC
	DFB	"XCH A,R4",04H
ACD:	EQU	ACC1+10H
	ORG	ACD
	DFB	"XCH A,R5",04H
ACE:	EQU	ACD+10H
	ORG	ACE
	DFB	"XCH A,R6",04H
ACF:	EQU	ACE+10H
	ORG	ACF
	DFB	"XCH A,R7",04H
AD0:	EQU	ACF+10H
	ORG	AD0
	DFB	"POP QH",04H
AD1:	EQU	AD0+10H
	ORG	AD1
	DFB	"ACALL QH",04H

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

AD2:	EQU	AD1+10H
	ORG	AD2
	DFB	"SETB QH",04H
AD3:	EQU	AD2+10H
	ORG	AD3
	DFB	"SETB C",04H
AD4:	EQU	AD3+10H
	ORG	AD4
	DFB	"DA A",04H
AD5:	EQU	AD4+10H
	ORG	AD5
	DFB	"DJNZ QH,QH",04H
AD6:	EQU	AD5+10H
	ORG	AD6
	DFB	"XCHD A,@R0",04H
AD7:	EQU	AD6+10H
	ORG	AD7
	DFB	"XCHD A,@R1",04H
AD8:	EQU	AD7+10H
	ORG	AD8
	DFB	"DJNZ R0,QH",04H
AD9:	EQU	AD8+10H
	ORG	AD9
	DFB	"DJNZ R1,QH",04H
ADA:	EQU	AD9+10H
	ORG	ADA
	DFB	"DJNZ R2,QH",04H
ADB:	EQU	ADA+10H
	ORG	ADB
	DFB	"DJNZ R3,QH",04H
ADC:	EQU	ADB+10H
	ORG	ADC
	DFB	"DJNZ R4,QH",04H
ADD:	EQU	ADC+10H
	ORG	ADD
	DFB	"DJNZ R5,QH",04H
ADE:	EQU	ADD+10H
	ORG	ADE
	DFB	"DJNZ R6,QH",04H
ADF:	EQU	ADE+10H
	ORG	ADF
	DFB	"DJNZ R7,QH",04H
AE0:	EQU	ADF+10H
	ORG	AE0
	DFB	"MOVX A,@DPTR",04H
AE1:	EQU	AE0+10H
	ORG	AE1
	DFB	"AJMP QH",04H
AE2:	EQU	AE1+10H
	ORG	AE2
	DFB	"MOVX A,@R0",04H
AE3:	EQU	AE2+10H
	ORG	AE3
	DFB	"MOVX A,@R1",04H
AE4:	EQU	AE3+10H

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

          ORG      AE4
          DFB      "CLR A",04H
AE5:     EQU      AE4+10H
          ORG      AE5
          DFB      "MOV A,QH",04H
AE6:     EQU      AE5+10H
          ORG      AE6
          DFB      "MOV A,@R0",04H
AE7:     EQU      AE6+10H
          ORG      AE7
          DFB      "MOV A,@R1",04H
AE8:     EQU      AE7+10H
          ORG      AE8
          DFB      "MOV A,R0",04H
AE9:     EQU      AE8+10H
          ORG      AE9
          DFB      "MOV A,R1",04H
AEA:     EQU      AE9+10H
          ORG      AEA
          DFB      "MOV A,R2",04H
AEB:     EQU      AEA+10H
          ORG      AEB
          DFB      "MOV A,R3",04H
AEC:     EQU      AEB+10H
          ORG      AEC
          DFB      "MOV A,R4",04H
AED:     EQU      AEC+10H
          ORG      AED
          DFB      "MOV A,R5",04H
AEE:     EQU      AED+10H
          ORG      AEE
          DFB      "MOV A,R6",04H
AEF:     EQU      AEE+10H
          ORG      AEF
          DFB      "MOV A,R7",04H
AF0:     EQU      AEF+10H
          ORG      AF0
          DFB      "MOVX @DPTR,A",04H
AF1:     EQU      AF0+10H
          ORG      AF1
          DFB      "ACALL QH",04H
AF2:     EQU      AF1+10H
          ORG      AF2
          DFB      "MOVX @R0,A",04H
AF3:     EQU      AF2+10H
          ORG      AF3
          DFB      "MOVX @R1,A",04H
AF4:     EQU      AF3+10H
          ORG      AF4
          DFB      "CPL A",04H
AF5:     EQU      AF4+10H
          ORG      AF5
          DFB      "MOV QH,A",04H
AF6:     EQU      AF5+10H
          ORG      AF6

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

      DFB      "MOV @R0,A",04H
AF7:  EQU      AF6+10H
      ORG      AF7
      DFB      "MOV @R1,A",04H
AF8:  EQU      AF7+10H
      ORG      AF8
      DFB      "MOV R0,A",04H
AF9:  EQU      AF8+10H
      ORG      AF9
      DFB      "MOV R1,A",04H
AFA:  EQU      AF9+10H
      ORG      AFA
      DFB      "MOV R2,A",04H
AFB:  EQU      AFA+10H
      ORG      AFB
      DFB      "MOV R3,A",04H
AFC:  EQU      AFB+10H
      ORG      AFC
      DFB      "MOV R4,A",04H
AFD:  EQU      AFC+10H
      ORG      AFD
      DFB      "MOV R5,A",04H
AFE:  EQU      AFD+10H
      ORG      AFE
      DFB      "MOV R6,A",04H
AFF:  EQU      AFE+10H
      ORG      AFF
      DFB      "MOV R7,A",04H
;
;
      ORG 3000H
;
;NUMBER OF CYCLES AND NUMBER OF BYTES
;
B00:  DFB      11H
B01:  DFB      22H
B02:  DFB      23H
B03:  DFB      11H
B04:  DFB      11H
B05:  DFB      12H
B06:  DFB      11H
B07:  DFB      11H
B08:  DFB      11H
B09:  DFB      11H
B0A:  DFB      11H
B0B:  DFB      11H
B0C:  DFB      11H
B0D:  DFB      11H
B0E:  DFB      11H
B0F:  DFB      11H
B10:  DFB      23H
B11:  DFB      22H
B12:  DFB      23H
B13:  DFB      11H
B14:  DFB      11H

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

B15:	DFB	12H
B16:	DFB	11H
B17:	DFB	11H
B18:	DFB	11H
B19:	DFB	21H
B1A:	DFB	11H
B1B:	DFB	11H
B1C:	DFB	11H
B1D:	DFB	11H
B1E:	DFB	11H
B1F:	DFB	11H
B20:	DFB	23H
B21:	DFB	22H
B22:	DFB	21H
B23:	DFB	11H
B24:	DFB	12H
B25:	DFB	12H
B26:	DFB	11H
B27:	DFB	11H
B28:	DFB	11H
B29:	DFB	11H
B2A:	DFB	11H
B2B:	DFB	11H
B2C:	DFB	11H
B2D:	DFB	11H
B2E:	DFB	11H
B2F:	DFB	11H
B30:	DFB	23H
B31:	DFB	22H
B32:	DFB	21H
B33:	DFB	11H
B34:	DFB	12H
B35:	DFB	12H
B36:	DFB	11H
B37:	DFB	11H
B38:	DFB	11H
B39:	DFB	11H
B3A:	DFB	11H
B3B:	DFB	11H
B3C:	DFB	11H
B3D:	DFB	11H
B3E:	DFB	11H
B3F:	DFB	11H
B40:	DFB	22H
B41:	DFB	22H
B42:	DFB	12H
B43:	DFB	23H
B44:	DFB	12H
B45:	DFB	12H
B46:	DFB	11H
B47:	DFB	11H
B48:	DFB	11H
B49:	DFB	11H
B4A:	DFB	11H
B4B:	DFB	11H

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

B4C:	DFB	11H
B4D:	DFB	11H
B4E:	DFB	11H
B4F:	DFB	11H
B50:	DFB	22H
B51:	DFB	22H
B52:	DFB	12H
B53:	DFB	23H
B54:	DFB	12H
B55:	DFB	12H
B56:	DFB	11H
B57:	DFB	11H
B58:	DFB	11H
B59:	DFB	11H
B5A:	DFB	11H
B5B:	DFB	11H
B5C:	DFB	11H
B5D:	DFB	11H
B5E:	DFB	11H
B5F:	DFB	11H
B60:	DFB	22H
B61:	DFB	22H
B62:	DFB	12H
B63:	DFB	23H
B64:	DFB	12H
B65:	DFB	12H
B66:	DFB	11H
B67:	DFB	11H
B68:	DFB	11H
B69:	DFB	11H
B6A:	DFB	11H
B6B:	DFB	11H
B6C:	DFB	11H
B6D:	DFB	11H
B6E:	DFB	11H
B6F:	DFB	11H
B70:	DFB	22H
B71:	DFB	22H
B72:	DFB	21H
B73:	DFB	22H
B74:	DFB	12H
B75:	DFB	23H
B76:	DFB	12H
B77:	DFB	12H
B78:	DFB	12H
B79:	DFB	12H
B7A:	DFB	12H
B7B:	DFB	12H
B7C:	DFB	12H
B7D:	DFB	12H
B7E:	DFB	12H
B7F:	DFB	12H
B80:	DFB	22H
B81:	DFB	22H
B82:	DFB	22H

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

B83:	DFB	21H
B84:	DFB	41H
B85:	DFB	23H
B86:	DFB	22H
B87:	DFB	22H
B88:	DFB	22H
B89:	DFB	22H
B8A:	DFB	22H
B8B:	DFB	22H
B8C:	DFB	22H
B8D:	DFB	22H
B8E:	DFB	22H
B8F:	DFB	22H
B90:	DFB	23H
B91:	DFB	22H
B92:	DFB	22H
B93:	DFB	11H
B94:	DFB	12H
B95:	DFB	12H
B96:	DFB	11H
B97:	DFB	11H
B98:	DFB	11H
B99:	DFB	11H
B9A:	DFB	11H
B9B:	DFB	11H
B9C:	DFB	11H
B9D:	DFB	11H
B9E:	DFB	11H
B9F:	DFB	11H
BA0:	DFB	22H
BA1:	DFB	22H
BA2:	DFB	12H
BA3:	DFB	21H
BA4:	DFB	41H
BA5:	DFB	00H
BA6:	DFB	22H
BA7:	DFB	22H
BA8:	DFB	22H
BA9:	DFB	22H
BAA:	DFB	22H
BAB:	DFB	22H
BAC:	DFB	22H
BAD9:	DFB	22H
BAE:	DFB	22H
BAF:	DFB	22H
BB0:	DFB	22H
BB1:	DFB	22H
BB2:	DFB	12H
BB3:	DFB	11H
BB4:	DFB	23H
BB5:	DFB	23H
BB6:	DFB	23H
BB7:	DFB	23H
BB8:	DFB	23H
BB9:	DFB	23H

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

BBA:	DFB	23H
BBB:	DFB	23H
BBC:	DFB	23H
BBD:	DFB	23H
BBE:	DFB	23H
BBF:	DFB	23H
BC0:	DFB	22H
BC1:	DFB	22H
BC2:	DFB	12H
BC3:	DFB	11H
BC4:	DFB	11H
BC5:	DFB	12H
BC6:	DFB	11H
BC7:	DFB	11H
BC8:	DFB	11H
BC9:	DFB	11H
BCA:	DFB	11H
BCB:	DFB	11H
BCC:	DFB	11H
BCD:	DFB	11H
BCE:	DFB	11H
BCF:	DFB	11H
BD0:	DFB	22H
BD1:	DFB	22H
BD2:	DFB	12H
BD3:	DFB	11H
BD4:	DFB	11H
BD5:	DFB	23H
BD6:	DFB	11H
BD7:	DFB	11H
BD8:	DFB	22H
BD9:	DFB	22H
BDA:	DFB	22H
BDB:	DFB	22H
BDC:	DFB	22H
BDD:	DFB	22H
BDE:	DFB	22H
BDF:	DFB	22H
BE0:	DFB	21H
BE1:	DFB	22H
BE2:	DFB	21H
BE3:	DFB	21H
BE4:	DFB	11H
BE5:	DFB	12H
BE6:	DFB	11H
BE7:	DFB	11H
BE8:	DFB	11H
BE9:	DFB	11H
BEA:	DFB	11H
BEB:	DFB	11H
BEC:	DFB	11H
BED:	DFB	11H
BEE:	DFB	11H
BEF:	DFB	11H
BFO:	DFB	11H

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

BF1:	DFB	22H
BF2:	DFB	21H
BF3:	DFB	21H
BF4:	DFB	11H
BF5:	DFB	12H
BF6:	DFB	11H
BF7:	DFB	11H
BF8:	DFB	11H
BF9:	DFB	11H
BFA:	DFB	11H
BFB:	DFB	11H
BFC:	DFB	11H
BFD:	DFB	11H
BFE:	DFB	11H
BFF:	DFB	11H

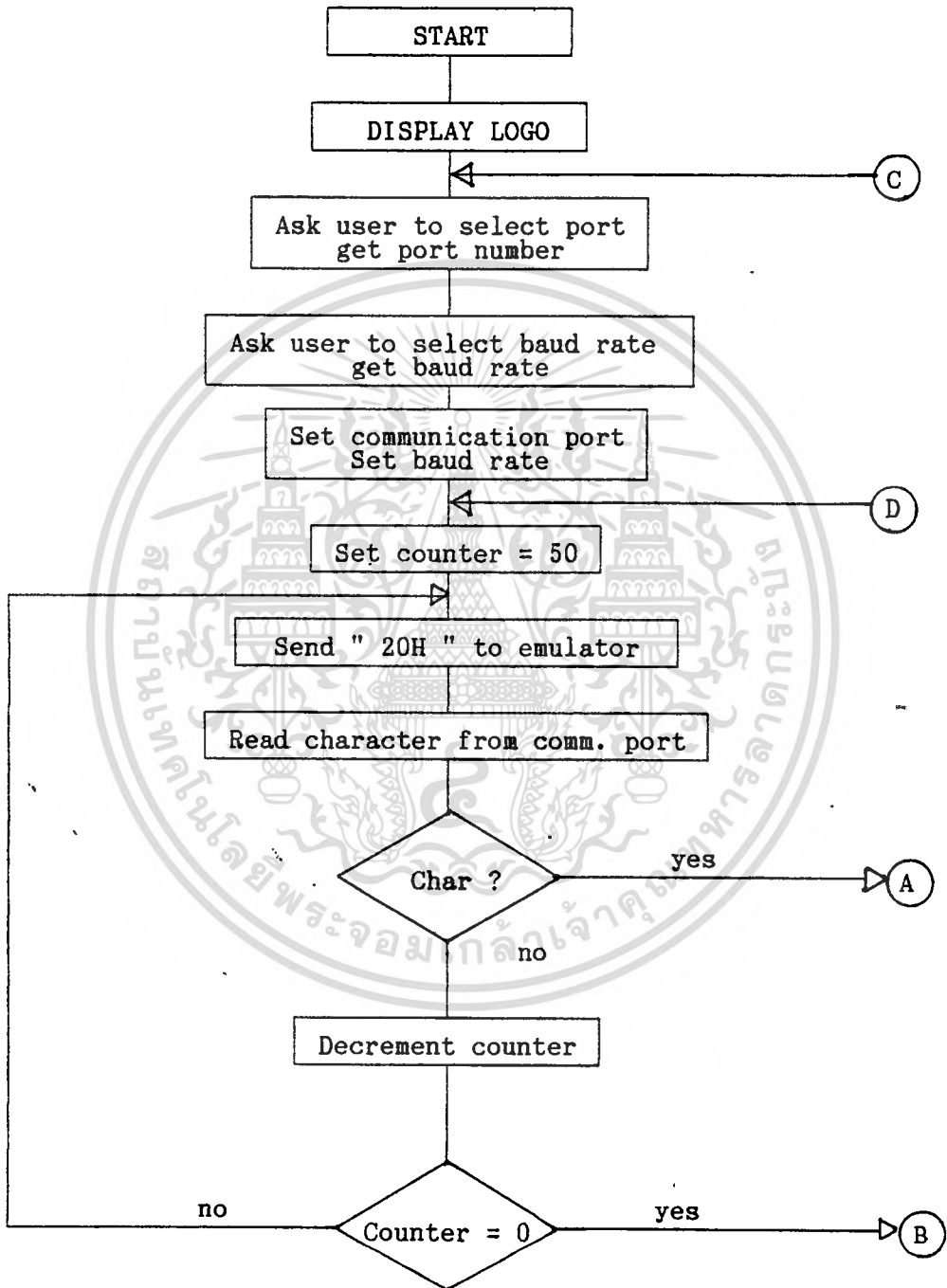
;  
;

END



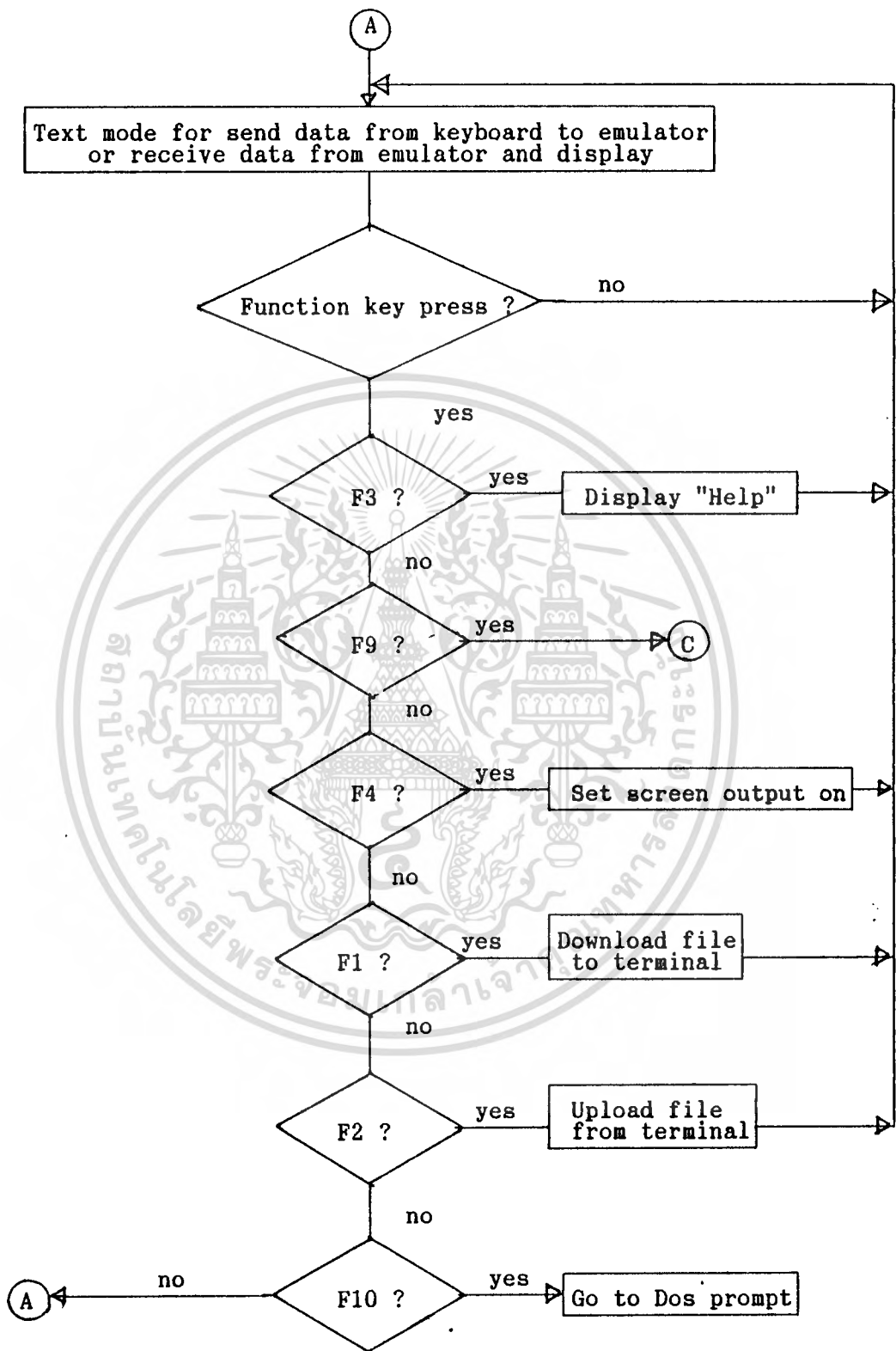
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ภาคผนวกที่ 4



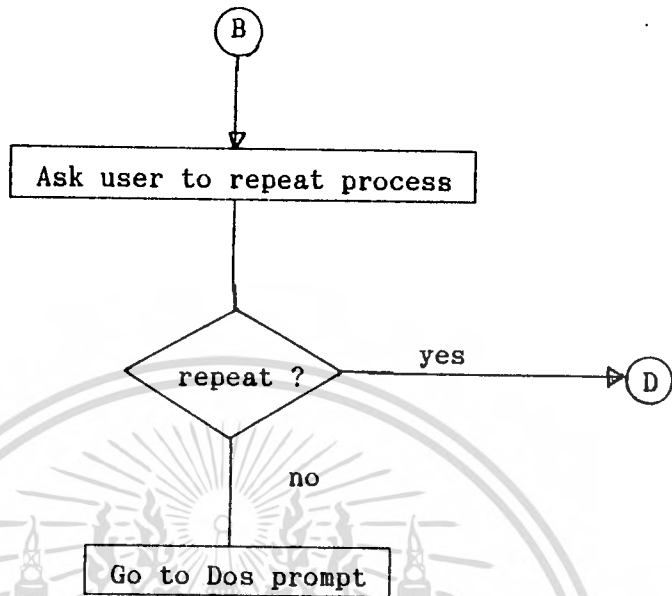
รูปที่ 5.1 แสดงไฟล์ชาร์ทของโปรแกรม terminal.exe

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 5.2 แสดงไฟล์วิชาที่ของโปรแกรม terminal.exe

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นิยมนำไปเผยแพร่โดยไม่ได้รับอนุญาตเห็นาเบเซ่ประโยชน์ด้านการค้า  
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 5.3 แสดงไพล์ซาร์ทของโปรแกรม terminal.exe