

สำนักหอสมุดกลาง พระจอมเกล้าลาดกระบัง

รายงานวิจัยฉบับสมบูรณ์
โครงการวิจัยเรื่อง

การประยุกต์ใช้โปรแกรมการออกแบบวงจรกับการศึกษาทางวิศวกรรมศาสตร์
Application of Electronic Circuit Analysis Program in Engineering Education



RCH
TK
๗๘๖๗
๗๔๒๖๕

คณะวิศวกรรมศาสตร์
สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

เลขที่.....
เลขทะเบียน.....
วัน, เดือน, ปี.....

เอกสารนี้เป็นเอกสารสงวนลิขสิทธิ์สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
หากมีการเปลี่ยนแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

32247

11 ส.ค. 2542

สารบัญ

บทคัดย่อ	1
Abstract	1
1 บทนำ	2
2 ส่วนประกอบการคำนวณอนุภาค	2
2.1 โอเปอร์เรชันนอลแอมป์ไฟลายเออร์และวงจรถายสัญญาณรวม	3
2.2 วงจรถายสัญญาณอินทิเกรตติ้งและโพเทนทิโอมิเตอร์	4
2.3 ส่วนประกอบตัวคูณ	6
2.4 ส่วนประกอบตัวหาร	7
3. การพิจารณาตัวอย่างการเลียนแบบ	8
4. สรุป	9
เอกสารอ้างอิง	10



เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

ชื่อโครงการวิจัย การประยุกต์ใช้โปรแกรมการออกแบบวงจรกับการศึกษาทางวิศวกรรม
 ศาสตร์
 Application of Electronic Circuit Analysis Program in Engineering
 Education

ผู้ดำเนินการวิจัย นายวันชัย ธีรจุฑา (Mr.Vanchai Riewruja)

บทคัดย่อ

ในการศึกษาทางด้านวิศวกรรมไฟฟ้าในปัจจุบันได้มีการนำเอาเครื่องมือไมโครคอมพิวเตอร์ มาช่วยทางด้านการเรียนการสอน เพื่อช่วยให้นักศึกษาสามารถเข้าใจถึงคุณสมบัติของระบบต่าง ๆ เช่น วงจรไฟฟ้า วงจรอิเล็กทรอนิกส์ ระบบควบคุม และเครื่องมือวัด การใช้เครื่องมือไมโครคอมพิวเตอร์มาช่วยสอนจำเป็นที่จะต้องมีการศึกษาเพื่อหาโปรแกรมสำเร็จรูปเฉพาะวิชานั้น ซึ่งโปรแกรมสำเร็จรูปจะมีราคาแพง สำหรับในโครงการนี้เป็นการศึกษาเพื่อนำเอาโปรแกรมการออกแบบวงจรซึ่งเป็นโปรแกรมสำเร็จรูปมาประยุกต์ใช้ในการศึกษาคุณสมบัติของระบบต่าง ๆ โดยใช้หลักการของอนาล็อกคอมพิวเตอร์

Abstract

In recent years microcomputer is important tools for engineering students study aid in subjects such as electric circuits, control systems and instrumentation. The specific software run on microcomputer is high investment. For this reason, this project is to investigate application of electronic circuit analysis program for studying these which based on the principle of analogue computer. The element of analogue computer is simulated in to the form of subcircuit programs by electronic circuit analysis program.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

1. บทนำ

การวิเคราะห์ปัญหาของระบบกลศาสตร์ที่อาศัยการเคลื่อนไหวในสาขาวิศวกรรมศาสตร์ โดยเฉพาะสำหรับปัญหาแบบที่ไม่เป็นเชิงเส้น อนุาลอกคอมพิวเตอร์คือเครื่องมือที่เหมาะสมสำหรับการวิเคราะห์ส่วนประกอบและใช้ศึกษาผลตอบสนองของระบบทั้งหมด แม้ว่าอนุาลอกคอมพิวเตอร์ถูกนำมาใช้อย่างได้ผล อย่างไรก็ตามความเที่ยงตรงที่อนุาลอกคอมพิวเตอร์สามารถทำได้นั้นมีขีดจำกัด โดยปกติความเที่ยงตรงที่ดีกว่า 1 ใน 1000 ทำได้ยากมากในทางปฏิบัติของอนุาลอกคอมพิวเตอร์ ค่าผิดพลาดที่เพิ่มเข้ามาในระหว่างการคำนวณได้แก่ ผลของการอินทิเกรต และผลของการบวก ซึ่งเป็นสาเหตุของการคลาดเคลื่อน สิ่งเหล่านี้เป็นเหตุให้อนุาลอกคอมพิวเตอร์ไม่ได้รับความนิยม ในอีกด้านหนึ่งดิจิทัลคอมพิวเตอร์สามารถปฏิบัติกับพฤติกรรมเช่นนั้นได้ถ้ามันเป็นตัวเลียนแบบ [1]

ในการออกแบบและพัฒนางจรอิเล็กทรอนิกส์ มีโปรแกรมทางดิจิทัลคอมพิวเตอร์อยู่เป็นจำนวนมากที่สามารถเลียนแบบสมรรถนะทางไฟฟ้าของวงจรอิเล็กทรอนิกส์ได้อย่างถูกต้อง [2-5] ตัวอย่างเช่น โปรแกรม CAD (Computer-Aided Design) ชื่อ SPICE 2 ซึ่งเป็นโปรแกรมหนึ่งของโปรแกรมเลียนแบบจำนวนมากที่ได้รับความนิยมเชื่อถืออย่างกว้างขวาง อย่างไรก็ตาม SPICE ได้ถูกข้อกำหนดให้ใช้ในขอบเขตการวิเคราะห์และออกแบบวงจรอนุาลอก [6-8] ในสมัยก่อนโปรแกรมวิเคราะห์ทางอิเล็กทรอนิกส์ ECAP ได้ถูกนำมาใช้เลียนแบบระบบทางฟิสิกส์เป็นผลสำเร็จ [9] แต่ไม่สะดวกสำหรับผู้ใช้งานซึ่งจำเป็นต้องรู้เกี่ยวกับวิธีการทรานสฟอร์มพฤติกรรมของระบบ เพื่อให้สอดคล้องกับอิเล็กทรอนิกส์เนกเวอรัค ความจำเป็นอันนี้ทำให้เกิดความไม่สะดวกเป็นการจำกัดเกี่ยวกับการแสดงออกในรูปสูตรของแบบจำลองอนุาลอกคอมพิวเตอร์

วัตถุประสงค์ของงานวิจัยนี้จะพัฒนาให้โปรแกรมเลียนแบบที่สามารถนำไปประยุกต์ใช้กับปัญหาจำนวนมากในสาขาวิศวกรรมสำหรับการวิเคราะห์และออกแบบ ตัวอย่างเช่น อนุาลอกคอมพิวเตอร์ ส่วนประกอบพื้นฐานสำหรับการคำนวณอนุาลอก เช่น การอินทิเกรตสามารถเลียนแบบได้โดยใช้วงจรย่อย ดังนั้นการเลียนแบบระบบสามารถใช้เป็นขั้นตอนอนุาลอกคอมพิวเตอร์มาตรฐานได้

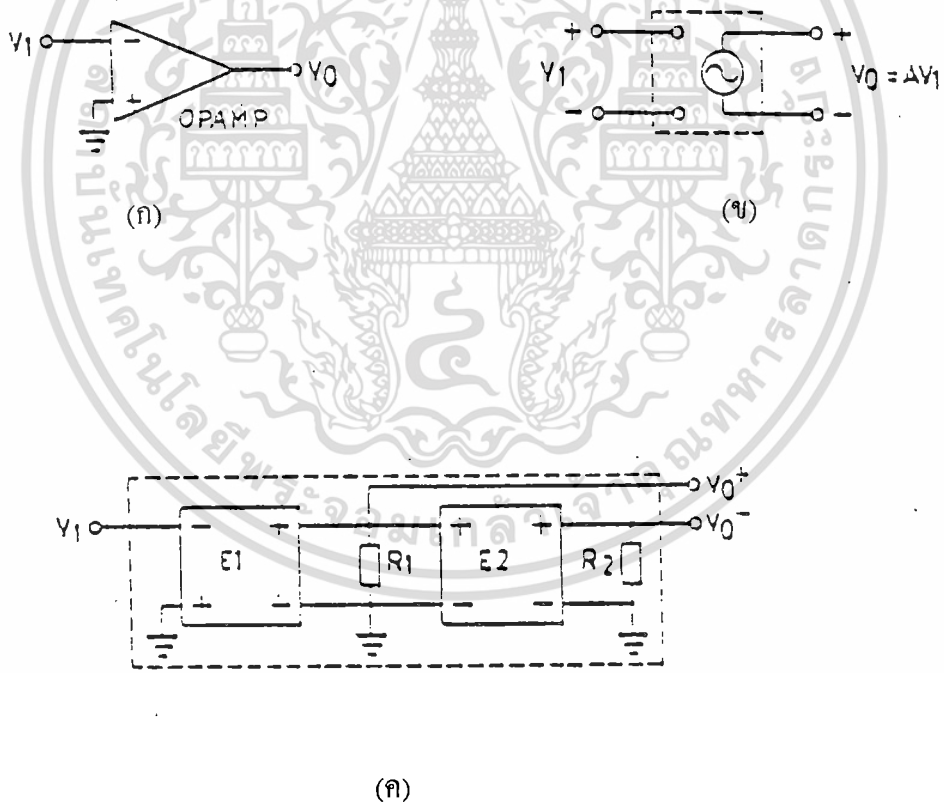
2. ส่วนประกอบการคำนวณอนุาลอก

หลักการพื้นฐานอนุาลอกคอมพิวเตอร์คือ สิ่งประดิษฐ์อิเล็กทรอนิกส์ นั่นคือจะต้องรู้เรื่องเกี่ยวกับปฏิบัติการพื้นฐานของส่วนประกอบต่อไปนี้ การคูณหรือการหารด้วยตัวคงที่ที่มีค่าเป็นบวกหรือลบ การบวกของจำนวนตัวแปรทางคณิตศาสตร์ และการอินทิเกรตตัวแปรด้วยตัวแปรอื่น ส่วนประกอบการคำนวณอนุาลอกพื้นฐานปฏิบัติตามข้างบนดังที่ได้กล่าวมาแล้ว และวิธีการเลียนแบบอุปกรณ์เหล่านี้ทำได้โดยใช้ส่วนประกอบวงจรของ SPICE จะพิจารณาในหัวข้อถัดไป

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้拿去ใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2.1 โอเพอร์เรชันนอลแอมป์ไฟลายเออร์และวงจรรขยายสัญญาณรวม

ออปแอมป์ คือส่วนที่สำคัญของอนาลอกคอมพิวเตอร์ โดยเหตุที่ส่วนประกอบอันนี้ประกอบด้วยอินพุตและอิมพีแดนซ์ป้อนกลับที่เหมาะสม รูปแบบของการสร้างอิเลคทรอนิกส์พื้นฐานสำหรับการบวกและการอินทิเกรตบน SPICE ออปแอมป์ในอุดมคติสามารถเลียนแบบได้โดยแหล่งกำเนิดโวลต์เตจที่ถูกควบคุมด้วยโวลต์เตจ (VCVS) ดังรูปที่ 1(ก) โดยที่ค่าอัตราขยายคงที่ A ถูกกำหนดให้ค่าสูงมาก ๆ อย่างไรก็ตามค่าอัตราขยายสามารถเป็นได้ทั้งค่าบวกและลบ เราเลือกวงจรรขยายออปแอมป์ในอุดมคติเพื่อเลียนแบบแผนผังวงจรในรูปที่ 1(ก) โดยที่อัตราขยายโวลต์เตจของ VCVS $E1$ และ $E2$ ถูกกำหนดให้เป็น 10^6 และ -1 ตามลำดับ และตัวต้านทาน 1 โอห์ม ใช้สำหรับเป็นโหลดอิมพีแดนซ์ของแหล่งกำเนิดโวลต์เตจในอุดมคติ แบบจำลองออปแอมป์ในอุดมคตินี้ได้ถูกใช้งานอย่างกว้างขวางในการเลียนแบบส่วนประกอบอนาลอกคอมพิวเตอร์



รูปที่ 1 ออปแอมป์ในอุดมคติ

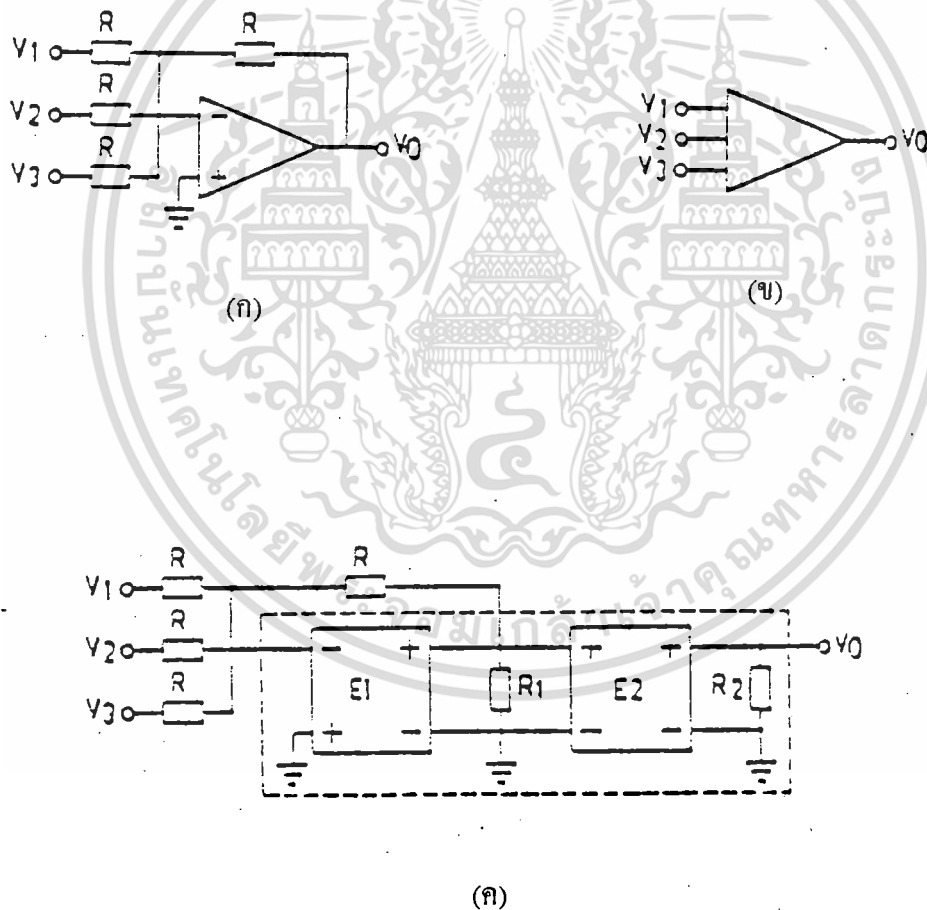
สำหรับผลของการรวมตัวแปรทางพีชคณิตที่มีมากกว่าสองจำนวน การกระทำอาจเป็นผลสำเร็จโดยใช้ออปแอมป์ได้แสดงในรูปที่ 2(ก) โดยที่วงจรมานั้นคือมาตรฐานการคำนวณอนาลอก

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

สัญญาณลักษณะนี้ได้แสดงในรูปที่ 2(ข) แบบจำลอง SPICE สำหรับวงจรรขยายสัญญาณรวมได้แสดงในรูปที่ 2 (ค)

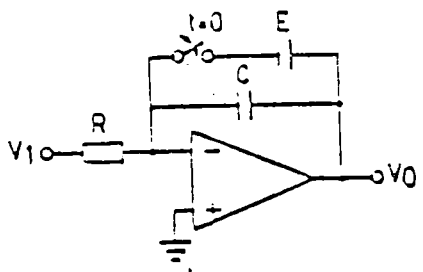
2.2 วงจรรขยายสัญญาณอินทิเกรตติ้งและโพเทนทิโอมิเตอร์

ในรูปที่ 3(ก) แสดงให้เห็นถึงอุปกรณ์ตามรูปแบบของการอินทิเกรตติ้งทำให้เป็นจริงได้โดยใช้โอปแอมป์ อุปกรณ์ที่ทำหน้าที่เป็นสวิทช์สับเปลี่ยนพิเศษดังที่แสดงในรูปใช้สำหรับกำหนดเงื่อนไขเริ่มต้น E โวลท์บนค่าคาปาซิเตอร์ C สัญญาณลักษณะนี้ได้แสดงในรูปที่ 3(ข) และแผนผังการเขียนแบบได้แสดงในรูปที่ 3(ค) ซึ่งเงื่อนไขเริ่มต้นถูกรวมเข้าไปด้วย เนื่องด้วยโปรแกรม SPICE มีข้อความที่สามารถระบุค่าโวลท์เดจเริ่มต้นที่ตกคร่อมบนคาปาซิเตอร์ได้

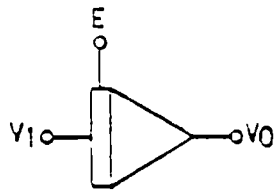


รูปที่ 2 วงจรรขยายสัญญาณรวม

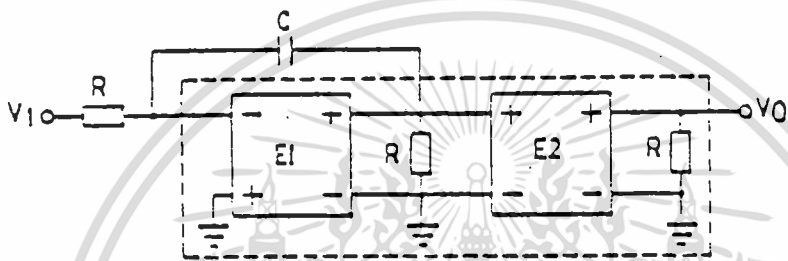
เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



(ก)



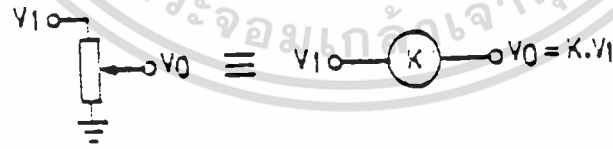
(ข)



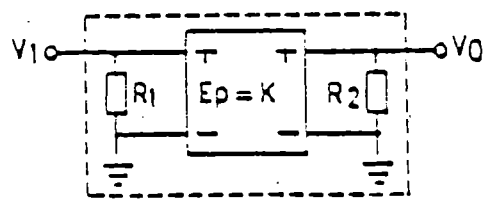
(ค)

รูปที่ 3 วงจรขยายสัญญาณอินทิเกรต

โพเทนทิโอมิเตอร์เป็นอุปกรณ์ที่ใช้สำหรับการคูณหรือการหารด้วยค่าคงที่มีค่าเป็นทั้งบวกและลบ เช่น วงจรโวลต์เตจดีไวเดอร์ได้แสดงในรูปที่ 4(ก) และค่า K นี้สามารถกำหนดได้โดย E_p ซึ่งก็คือค่าอัตราขยายคงที่ของ VCVS



(ก)



(ข)

รูปที่ 4 โพเทนทิโอมิเตอร์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

2.3 ส่วนประกอบตัวคูณ

การควบคุมแหล่งกำเนิดบน SPICE สามารถกำหนดฟังก์ชันควบคุมแบบที่ไม่เป็นเชิงเส้นได้ในรูปแบบของโพลีโนเมียลของลำดับและขนาดใด ๆ นั่นคือการควบคุมแหล่งกำเนิดสามารถที่จะควบคุมได้หลายแบบหรือโหนดอินพุตและโวลต์เตจเอาต์พุต (หรือกระแส) ถูกรวมเข้าไปด้วยกันของโวลต์เตจอินพุต (หรือกระแส) ที่โหนดควบคุม ตัวอย่างข้อความสำหรับแหล่งกำเนิดโวลต์เตจที่ถูกควบคุมด้วยโวลต์เตจแบบที่ไม่เป็นเชิงเส้น

$$E1\ 3\ 0\ POLY(2)\ 1\ 0\ 2\ 0\ P0\ P1\ P2\ P3\ P4 \quad (1)$$

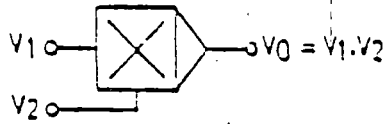
โดยที่เทอม POLY(2) คือการระบุให้เป็นแหล่งกำเนิดที่ควบคุมแบบที่ไม่เป็นเชิงเส้น 2 ขนาด โหนด 3 0 คือโหนดเอาต์พุต และ โหนด 1 0, 2 0 คือโหนดอินพุต โวลต์เตจเอาต์พุต V_{out} เป็นความสัมพันธ์กับโวลต์เตจอินพุตที่โหนดควบคุม V_1 และ V_2 คือ

$$V_o = P0 + P1 \cdot V_1 + P2 \cdot V_2 + P3 \cdot V_1 \cdot V_1 + P4 \cdot V_1 \cdot V_2 \quad (2)$$

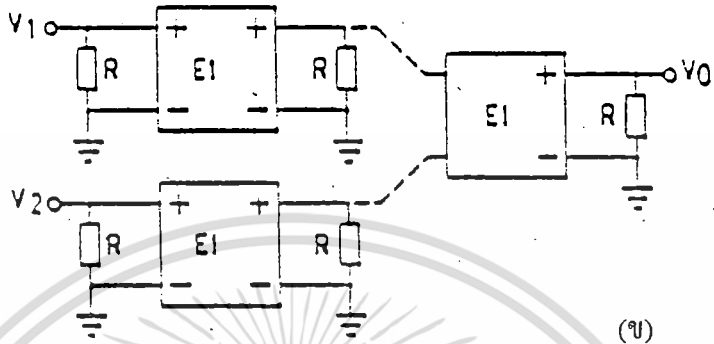
ถ้าเราเลือก $P0=P1=P2=P3=0$ และ $P4=1$ ฉะนั้นจะได้ V_o ดังนี้คือ

$$V_o = V_1 \cdot V_2 \quad (3)$$

เป็นการพิสูจน์ให้เห็นว่าแหล่งกำเนิดที่ถูกควบคุมด้วยโวลต์เตจแบบที่ไม่เป็นเชิงเส้นของสมการ (1) สามารถใช้เลียนแบบอุปกรณ์ที่ทำหน้าที่เป็นตัวคูณได้ตามที่ต้องการ เมื่อโวลต์เตจเอาต์พุตเท่ากับ V_1 คูณด้วย V_2 ถูกต้องโดยแท้จริง สัญลักษณ์และแผนผังการเลียนแบบของตัวคูณได้แสดงในรูปที่ 5(ก) และ 5 (ข) ตามลำดับ



(ก)

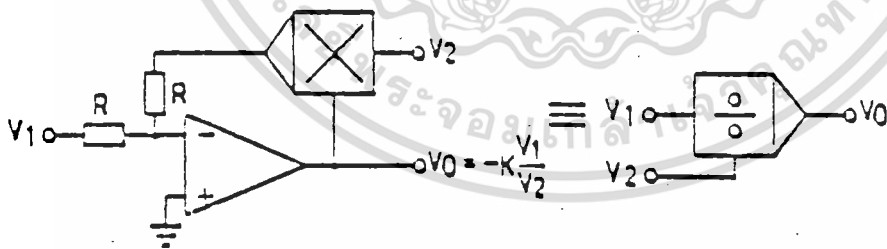


(ข)

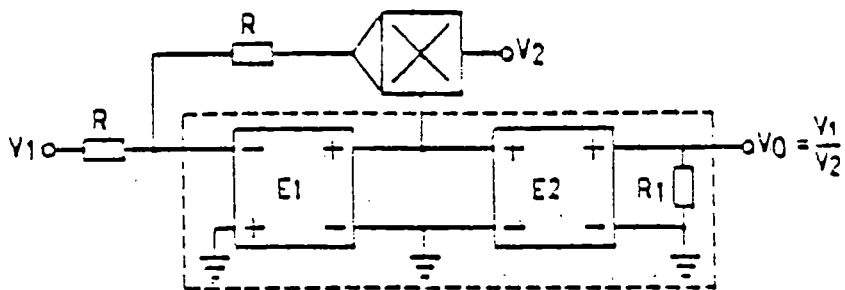
รูปที่ 5 ตัวคูณ

2.4 ส่วนประกอบตัวหาร

ในการคำนวณอนาล็อกตัวคูณถูกใช้สำหรับการคูณและการหารดังที่ได้แสดงในรูปที่ 6(ก) ส่วนประกอบตัวหารสามารถทำให้เป็นจริงได้โดยการใส่ส่วนประกอบตัวคูณเข้าไปที่เส้นทางป้อนกลับของออปแอมป์ ฉะนั้นแผนผังการเขียนแบบการทำงานของส่วนประกอบตัวหารสามารถแสดงได้ดังรูปที่ 6(ข) ข้อสังเกตที่แสดงให้เห็นคือเครื่องหมายของโวลต์เดจเอาท์พุทในรูปที่ 6(ข) มีค่าเป็นบวกเมื่อเทียบกับกราวนด์



(ก)



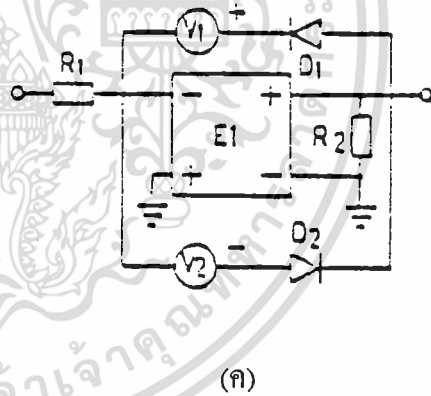
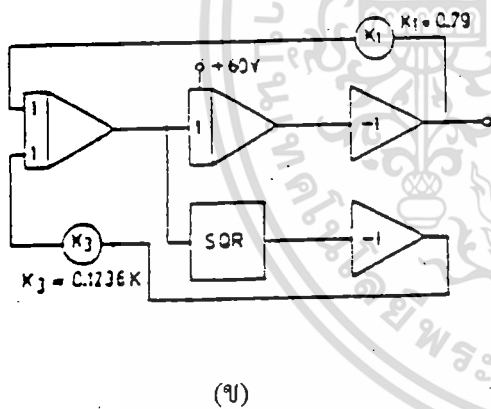
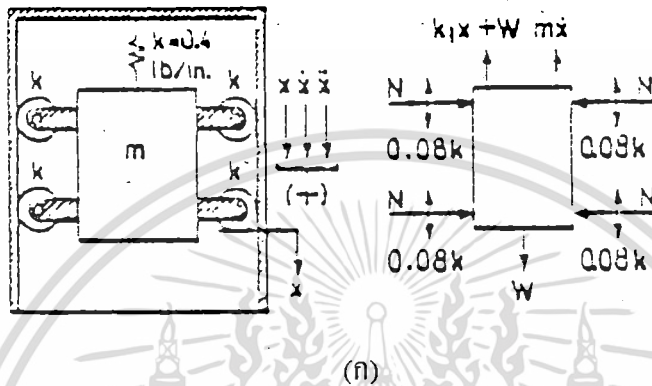
(ข)

รูปที่ 6 ตัวหาร

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

3. การพิจารณาตัวอย่างการเลียนแบบ

ในหัวข้อนี้มี 2 ตัวอย่าง สำหรับใช้แสดงสมรรถนะของโปรแกรมเลียนแบบ ตัวอย่างที่ 1 แสดงให้เห็นการใช้ตัวเลียนแบบอนุกรมคอมพิวเตอรืในการเลียนแบบปรากฏการณ์ตามหลักทางฟิสิกส์ซึ่งประกอบด้วยตัวแปรที่ไม่ต่อเนื่อง การศึกษาเรื่องนี้คือการหาสาเหตุของเรื่องการเคลื่อนที่ของระบบสปริงและมวล ดังที่ได้แสดงในรูปที่ 7(ก)

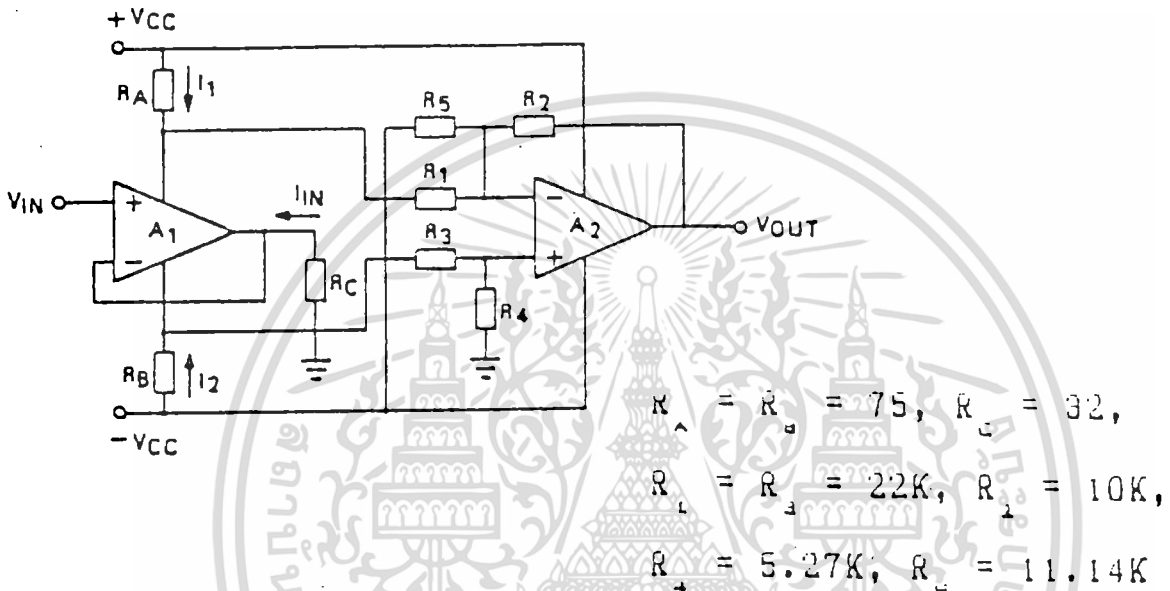


รูปที่ 7 การเคลื่อนที่ของระบบสปริงและมวล

ในขณะที่ซึ่งการเคลื่อนที่ของมวลถูกจำกัดดังที่ได้แสดงในรูปสมการดิฟเฟอเรนเชียลซึ่งอธิบายการเคลื่อนที่ของระบบสปริงและมวล และสมการ โวลต์เตจและค่าคงที่ที่จำเป็นสำหรับใช้เพื่อการเลียนแบบได้อธิบายไว้ไว้แล้วในหนังสืออ้างอิง [10] แผนผังการเลียนแบบอนุกรมคอมพิวเตอรืของระบบได้แสดงในรูปที่ 7(ข) จะเห็นว่านั่นคืออุปกรณ์แบบที่ไม่เป็นเชิงเส้นเรียกว่า วงจร SQR เพื่อจ่ายสัญญาณรูปคลื่นแบบสี่เหลี่ยมตามที่ต้องการ ในการเลียนแบบการทำงานนี้ได้

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

โอดถูกรวมเข้าไปในวงจรด้วยดังที่ได้แสดงในรูปที่ 7(ค) ซึ่งได้สำหรับความประสงค์นี้ โปรแกรมเลียนแบบ SPICE ได้แสดงในรูปที่ 9 และผลตอบสนองทั้งหมดของระบบที่ได้จากการเลียนแบบสำหรับค่าคงที่ K จำนวน 3 ค่าได้แก่ค่า $K = 0.2, 0.5$ และ 1 โดยที่ค่า $K_s = 0.1236(K)$ และ K คือค่าคงที่ของสปริง ได้แสดงในรูปที่ 11 ตัวอย่างที่ 2 แสดงให้เห็นการนำโปรแกรมไปใช้เลียนแบบการทำงานของวงจรเรกติไฟเออร์แบบเต็มคลื่นที่ใช้ออปแอมป์และตัวต้านทานเท่านั้น ดังที่แสดงในรูปที่ 8 โปรแกรมเลียนแบบ SPICE ได้แสดงในรูปที่ 10 และในรูปที่ 12 แสดงผลที่ได้จากการเลียนแบบของโปรแกรม



รูปที่ 8 วงจรเรกติไฟเออร์แบบเต็มคลื่น

4. สรุป

ในงานวิจัยนี้จะเป็นการวิจัยการประยุกต์ใช้โปรแกรม SPICE ซึ่งเป็นโปรแกรมเลียนแบบการทำงานของวงจรอิเล็กทรอนิกส์เป็นเครื่องมือในการเลียนแบบอนาลอกคอมพิวเตอร์ โดยอุปกรณ์ที่ใช้ในการคำนวณทาง อนาลอกจะถูกเลียนแบบการทำงานด้วยโปรแกรม SPICE ในรูปของวงจรร้อย ผลลัพธ์ที่ได้จากโปรแกรมจะอยู่ในรูปของศักดาเทียบกับเวลาซึ่งเหมือนกับในอนาลอกคอมพิวเตอร์ ความเร็วในการทำงานของโปรแกรม SPICE ที่นำมาเลียนแบบอนาลอกคอมพิวเตอร์จะมีความเร็วในการทำงานที่สูงกว่าการใช้อนาลอกคอมพิวเตอร์โดยตรง

โปรแกรมที่ได้พัฒนาขึ้นนี้ได้ทดลองนำมาใช้ในวิชาปฏิบัติการของนักศึกษาชั้นปีที่ 2 ภาควิชาวิศวกรรมระบบควบคุม ปรากฏว่าสามารถสร้างความเข้าใจในการศึกษาและวิเคราะห์ระบบได้ในระดับหนึ่ง แต่จะมีปัญหาในด้านการใช้งานของตัวโปรแกรม เนื่องจากในช่วงที่พัฒนาโปรแกรมได้ใช้โปรแกรม SPICE รุ่นเก่า ซึ่งยังไม่มีเครื่องมือช่วยในการเขียนวงจร ในการเขียน

ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

วงจรจะต้องพิมพ์วงจรเป็นไฟล์ข้อมูลดังรูปที่ 9 และ 10 ที่เป็นการยุ่งยาก ทำให้นักศึกษาเสียเวลาไปกับในส่วนนี้มาก ในขณะที่โปรแกรม SPICE ได้ออกรุ่นใหม่ที่มีเครื่องมือช่วยในการเขียนวงจรและสัญลักษณ์ไว้ด้วย ถ้านำเอาโปรแกรมวงจรร้อยทั้งหมดที่ได้พัฒนาขึ้นมาเขียนเป็นสัญลักษณ์ของอนาล็อกคอมพิวเตอร์จะสามารถช่วยให้นักศึกษามีความเข้าใจมากขึ้น เนื่องจากสามารถเห็นการแทนสัญลักษณ์ของอนาล็อกคอมพิวเตอร์ได้โดยตรง

เอกสารอ้างอิง

1. H.Z. SCHREIBER, "Digital simulation of analog system for a restricted class of input", IEEE Circuits and System magazine, vol.4, No.4, pp.4-9, 1982.
2. L.W. Nagle, "SPICE 2 : A Computer Program to Simulate Semiconductor circuits", Electronic Research Laboratory, Univ. of California, Berkeley, Rep. ERL-M520, 1975.
3. J.C. Bowers, and S.R. Sedore, "A Computer Program for Circuit and System Analysis", New York: Prentice hall, 1968.
4. F.H. Branin, et.al., "ECAP II-A New Electronic Circuit Analysis Program", IEEE J. Solid-State Circuits, vol.SC-6, pp.146-166, 1971.
5. W.H. Corneter Jr., and F.E. Balloccilli, "Electronic Circuit by System and Computer Analysis" McGraw-hill, 1975.
6. A. Vladimirescu, and S. Liu, "Simulation of MOS Integrated circuit Using SPICE 2", Electronic Research Laboratory, Univ. of California, Berkeley, Memo ERL-MBO/7, 1980.
7. S.E. Susswam-Fort, S. Narasimham, and K. Mayaram, "A Complete MOSFET Computer model for SPICE," IEEE Trans. Microwave Theory and Tech., vol.MTT-32, pp.471-473, April, 1984.
8. B.D. Nelin, "Analysis of switched-capacitor network using general purpose circuit simulation program", IEEE Trans. Circuits Syst., CAS-30, pp.43-49, 1983.
9. R.W. Jensen, and M.D. Lieberman, "IBM electronic circuit analysis program", New York : Prentice-hall, 1968.
10. M.L. James, G.M. Smith, and J.C. Wolfort, "Analog-Computer Simulation", International Textbook Company, pp.93-99 and pp.192-196, 1967.

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

```

THE SPRING-AND-MASS SYSTEM
.OPT CPTIME=1E5
#SQUARE WAVE GENERATOR
.SUBCKT SQR 1 2
*      INPUT OUTPUT
E1 2 0 3 0 -10E6
R1 1 3 10K
R2 2 0 10K
D1 4 3 D1
D2 3 5 D1
.MODEL D1 D
V1 2 4 DC 50
V2 5 2 DC 50
.ENDS
#SUMINT      1 1 0
.SUBCKT SINT 1 2 3
E1 3 0 4 0 -10E6
R1 1 4 1
R2 2 4 1
R3 3 0 10K
C1 4 3 0.1 IC=0
.ENDS
#INTEGRATING AMPLIFIER
*      1 0
.SUBCKT INT1 1 2
E1 2 0 3 0 -10E6
R1 1 3 2
R2 2 0 10K
C1 3 2 0.1 IC=0
.ENDS
#GAIN = -1
*      1 0
.SUBCKT A1 1 2
E1 2 0 1 0 -1
R1 1 0 10K
R2 2 0 10K
.ENDS
#GAIN = 0.0618
*      1 0
.SUBCKT A2 1 2
E1 2 0 1 0 0.0618
R1 1 0 10K
R2 2 0 10K
.ENDS
*GAIN = 0.79
*      1 0
.SUBCKT A3 1 2
E1 2 0 1 0 0.79
R1 1 0 10K
R2 2 0 10K
.ENDS
#THE MOTION OF SPRING-AND-MASS SYSTEM
.TRAN 0.02 4 UIC
X1 1 2 3 SINT
X2 3 4 INT1
X3 4 5 A1
X4 3 6 SQR
X5 6 7 A1
X6 7 2 A2
X7 5 1 A3
.PLOT TRAN V(5)
.END

```

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่ 9 โปรแกรมเขียนแบบ SPICE ของระบบสปริงและมวล
 ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

FULL-WAVE RECTIFIER CIRCUIT USING 2-OPAMP

*OPAMP #UA741 *

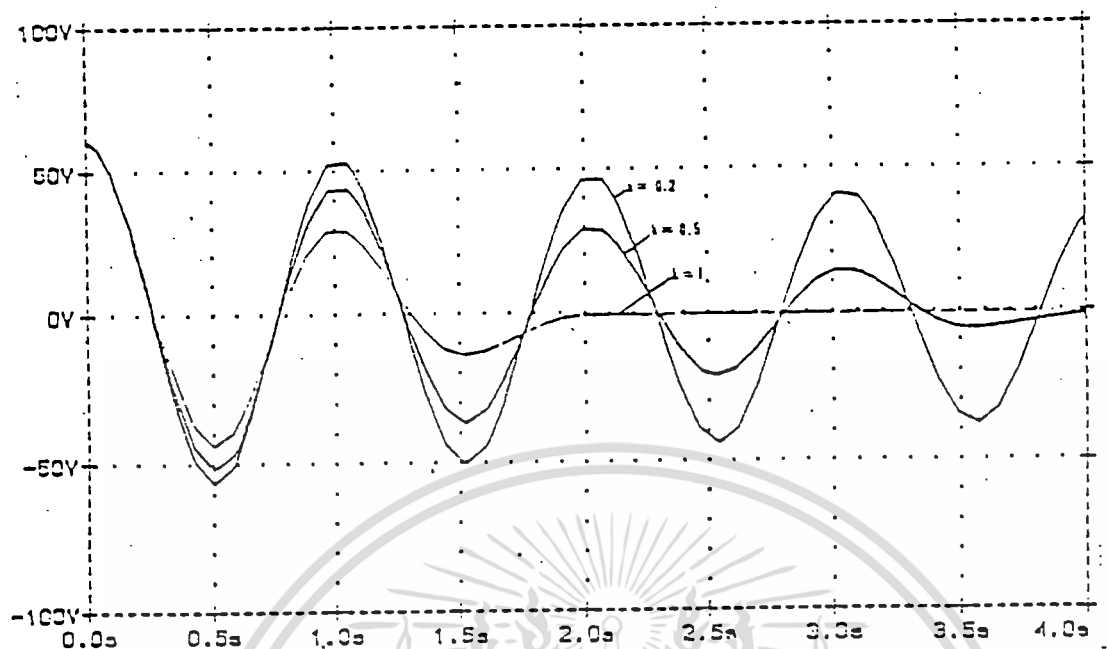
```

.SUBCKT OPAMP : 2 3 4 5 6
*          Vi+ Vi- GND Vp+ Vp- Vout
R1 14 5 1K
R2 12 5 50K
R3 15 5 1K
R4 16 5 3K
R5 18 17 39K
R6 22 23 40K
R7 19 5 50K
R8 24 5 50
R9 6 26 25
R10 25 6 50
R11 20 5 50K
COMP 21 13 30PF
Q1 7 1 8 QNL
Q2 7 2 9 QNL
Q3 11 10 8 QPL
Q4 13 10 9 QPL
Q5 11 12 14 QNL
Q6 13 12 15 QNL
Q7 4 11 12 QNL
Q8 10 17 16 QNL
Q9 17 17 5 QNL
Q10 7 7 4 QPL
Q11 10 7 4 QPL
Q12 18 18 4 QPL
Q13 13 20 5 QNL
Q14 21 18 4 QPL
Q15 21 21 22 QNL
Q16 21 22 23 QNL
Q17 20 20 5 QNL
Q18 4 13 19 QNL
Q19 23 19 24 QNL
Q20 21 25 6 QNL
Q21 20 26 6 QPL
Q22 4 21 25 QNL
Q23 5 23 26 QPL
.MODEL QNL NPN(BF=200 RB=100 CCS=2PF TF=.3NS
+ TR=6NS CJE=3PF CJC=2PF VA=50)
.MODEL QPL PNP(BF=100 RB=20 TF=.1NS TR=20NS
+ CJE=6PF CJC=4PF VA=50)
.ENDS OPAMP
.LIB C:\PS\OPNOM.LIB
.TRAN .1MS 1.5MS QMS .1MS
VIN 1 0 AC 1 SIN(0 0.4 1KHZ)
VCC 101 0 DC 15
VEE 102 0 DC -15
R1 3 5 22K
R2 5 7 10K
R3 4 6 22K
R4 6 0 5.27K
R5 102 5 11.14K
RA 101 3 75
RB 102 4 75
RC 2 0 32
X1 1 2 0 3 4 2 OPAMP
X2 6 5 0 101 102 7 LM741E
.PLOT TRAN V(1) V(7)
.END

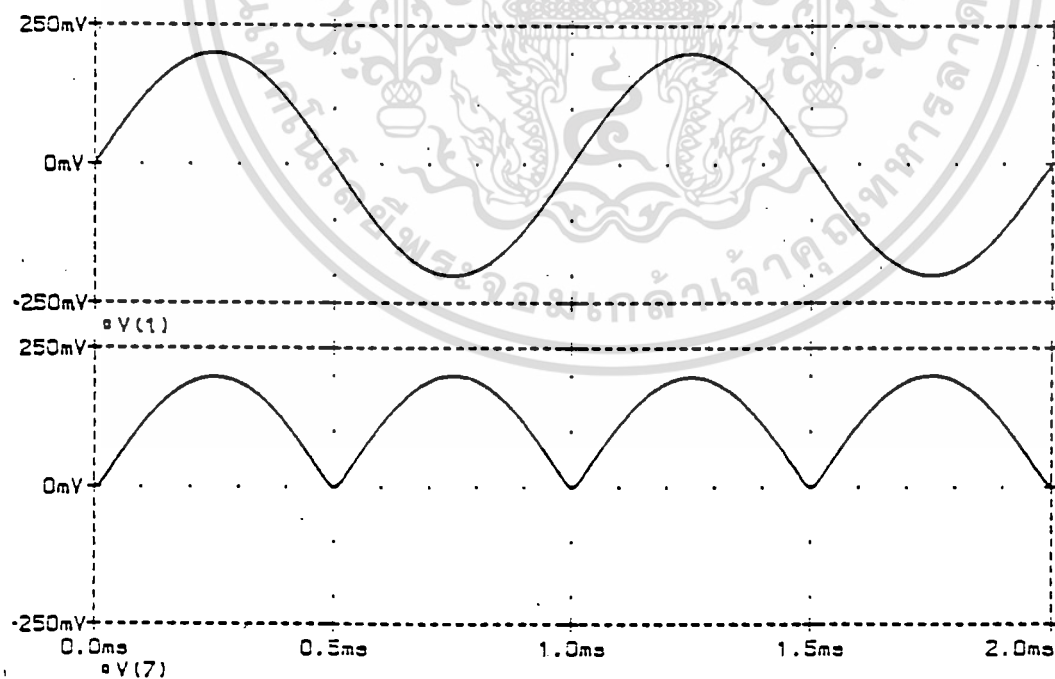
```

รูปที่ 10 โปรแกรมเลียนแบบวงจรเรกติไฟเออร์

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่นอญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



รูปที่ 11 แสดงผลตอบสนองชั่วคราวของระบบสปริงและมวล



รูปที่ 12 แสดงผลตอบสนองชั่วคราวของวงจรเรกติไฟเออร์แบบเต็มคลื่น

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้