

สำนักหอสมุดกลาง พระจอมเกล้าลาดกระบัง

แบบรายงานฉบับสมบูรณ์โครงการวิจัย

ประกอบการขอรับเพื่อการวิจัย ประจำปีงบประมาณ พ.ศ. 2549

ทิศทางของการวิจัย ทิศทางที่ 1 การวิจัยที่จะนำพาประเทศไปสู่การพึ่งพาตนเอง
แผนการวิจัย แผนที่ 5 แผนการสร้างเทคโนโลยีหรือวิธีการใช้เทคโนโลยีในประเทศ
หัวข้อวิจัย หัวข้อที่ 2 การวิจัยเพื่อพัฒนาเทคโนโลยีทางวิทยาศาสตร์และการแพทย์เพื่อนำไปสู่
การผลิตใช้

ส่วนที่ 1 สาระสำคัญของโครงการวิจัย

1. ชื่อโครงการวิจัย และรหัสหรือทะเบียนโครงการวิจัยของหน่วยงาน (ถ้ามี)

(ภาษาไทย) / เครื่องมอนิเตอร์ในหอผู้ป่วยหนัก

(ภาษาอังกฤษ) ICU Monitor

2. หน่วยงานที่รับผิดชอบงานวิจัยและที่อยู่

ภาควิชาอิเล็กทรอนิกส์ คณะวิศวกรรมศาสตร์

สถาบัน/มหาวิทยาลัย

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

ที่อยู่ ถ.ฉลองกรุง ลาดกระบัง กรุงเทพฯ 10520

โทรศัพท์ 02-7373000 ext. 3378, 02-3269968

โทรสาร 02-7392398

3. คณะผู้วิจัยและสัดส่วนที่ทำการวิจัย

ชื่อหัวหน้าโครงการ

ชื่อ นาย มนัส สังวรศิลป์

คุณวุฒิ D.Eng. Tokai University

ตำแหน่งทางวิชาการ รองศาสตราจารย์ ภาควิชาอิเล็กทรอนิกส์ คณะวิศวกรรมศาสตร์

สถาบัน/มหาวิทยาลัย

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

ที่อยู่ ถ.ฉลองกรุง ลาดกระบัง กรุงเทพฯ 10520

โทรศัพท์ 02-7373000 ext. 3378, 3269968

โทรสาร 02-7392398

RCH

RT

18.55

2/1650

ผู้ร่วมวิจัย

ชื่อ นาย ชูชาติ ปิณฑวิรุจน์

คุณวุฒิ Ph.D. (Biomedical Engineering), Drexel University, USA

ตำแหน่งทางวิชาการ อาจารย์ ภาควิชาอิเล็กทรอนิกส์ คณะวิศวกรรมศาสตร์

สถาบัน/มหาวิทยาลัย

สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง

ที่อยู่ ถ.ฉลองกรุง ลาดกระบัง กรุงเทพฯ 10520

โทรศัพท์ 02-7373000 ext. 3378, 02-3269968

โทรสาร 02-7392398

เลขที่.....

84541

เลขที่.....

13 ต.ค. 2551

เลขที่.....

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์อื่นใด
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้



4. เป็นโครงการเดี่ยว
5. ในกรณีที่โครงการวิจัยนี้ ทำการวิจัยร่วมกับหน่วยงานอื่น โปรดระบุชื่อหน่วยงานและลักษณะของการร่วมงานนั้นด้วย
6. ประเภทของงานวิจัย: การประยุกต์วิจัย (Applied Research)
7. สาขาวิชาการ ที่ทำการวิจัย: วิทยาศาสตร์การแพทย์
8. คำสำคัญของเรื่องที่ทำการวิจัย (Keywords)
ICU Monitor
9. ความสำคัญ ที่มาของปัญหาที่ทำการวิจัย

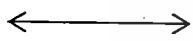
ปัจจุบันนี้เทคโนโลยีทางด้านอิเล็กทรอนิกส์และคอมพิวเตอร์ได้รุดหน้าไปอย่างรวดเร็ว ราคาของอุปกรณ์และวัตถุดิบทางอิเล็กทรอนิกส์และคอมพิวเตอร์มีราคาถูกลงอย่างมาก แต่เครื่องมือทางการแพทย์ที่ผลิตจากอุปกรณ์และวัตถุดิบทางอิเล็กทรอนิกส์และคอมพิวเตอร์กลับมีราคาแพงขึ้นในทิศที่สวนทางกัน โดยเล็งเห็นถึงปัญหาดังกล่าวผู้วิจัยจึงมีแนวคิดที่จะพัฒนาเครื่องมือในหอผู้ป่วยหนักโดยใช้เทคโนโลยีร่วมสมัย เครื่องดังกล่าวจะใช้มอนิเตอร์ LCD ที่มีลักษณะแบนและมีราคาถูกลงอย่างมาก เราจะพัฒนาโปรแกรมการนำสัญญาณที่สำคัญอันได้แก่ สัญญาณ ECG, Heart-rate และสัญญาณอุณหภูมิ มาประมวลผลและแสดงบนจอมอนิเตอร์ มีการใช้เครื่องคอมพิวเตอร์ที่มีขนาดกะทัดรัดในการควบคุมการทำงานของเครื่อง ในส่วนของภาครับสัญญาณ ECG, Heart-rate และสัญญาณความอุณหภูมิ ยังคงใช้วงจรอิเล็กทรอนิกส์ที่มีใช้กันมานาน เพียงแต่นำอุปกรณ์สมัยใหม่มาช่วยทำให้การออกแบบง่ายและการทำงานของเครื่องมีประสิทธิภาพ

10. วัตถุประสงค์ของโครงการวิจัย
 - เพื่อออกแบบและสร้างเครื่องต้นแบบเครื่องมอนิเตอร์ในหอผู้ป่วยหนัก
11. ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับจากการวิจัย
 - พัฒนานักวิจัยรุ่นใหม่ ๆ ให้มีความรู้ความสามารถที่ดีมีความคิดสร้างสรรค์เป็นทรัพยากรทางปัญญาของชาติต่อไป
 - ได้ออกแบบต้นแบบตู้บทรกแบบเคลื่อนย้ายได้สามารถใช้เป็นแนวทางในการผลิตเครื่องมือแพทย์ไว้ใช้เองในประเทศ
12. หน่วยงานวิจัยที่นำผลการวิจัยไปใช้ประโยชน์
โรงพยาบาลของรัฐ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

13. ความก้าวหน้าของการวิจัย ณ ช่วงรายงานเมื่อเปรียบเทียบกับแผนงานวิจัยทั้งโครงการ

กิจกรรมที่ ดำเนินการ	ผู้รับผิดชอบ	เดือนที่			
		1-3	4-6	7-9	10-12
ออกแบบ และพัฒนา เครื่อง มอนิเตอร์ ในหอ ผู้ป่วยหนัก	รศ. ดร. มนัส สังวรศิลป์	←			→
	รศ. ดร. ชูชาติ ปิณฑวิรุจน์	←			→
		←			→
		←			→



แผนงานทั้งโครงการที่วางไว้



แผนงานที่ดำเนินงานถึงปัจจุบัน

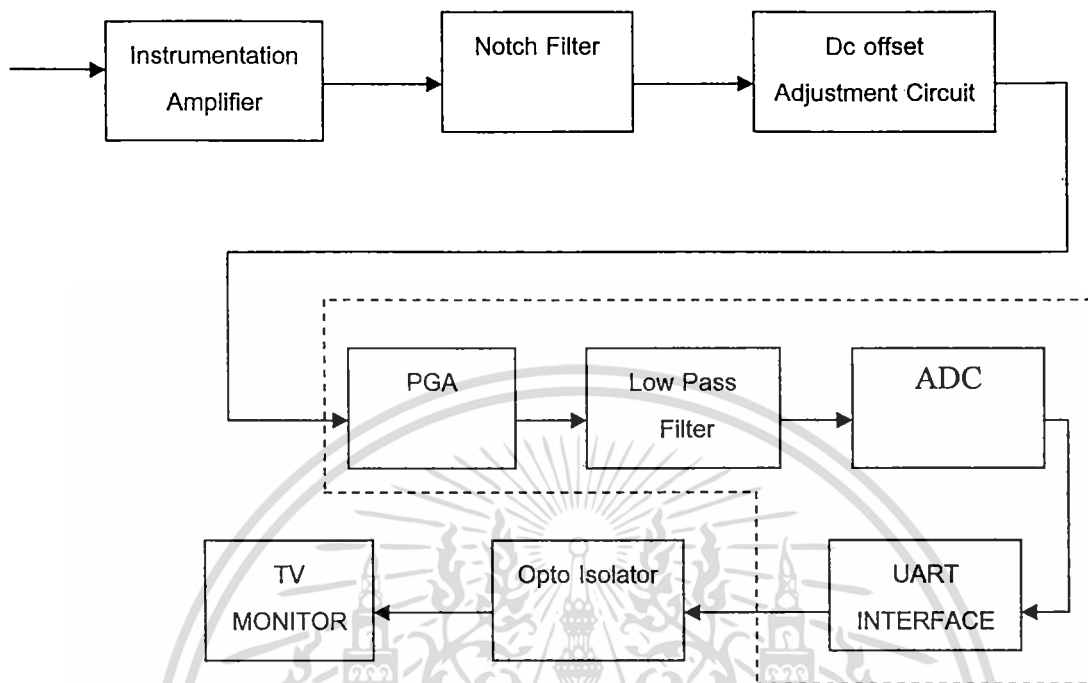
14. ผลที่ได้

เครื่องไอซีเอ็มมอนิเตอร์ที่มีข้อกำหนดเฉพาะดังนี้

- สามารถแสดงสัญญาณได้ 4 ช่อง ซึ่งอาจเป็น ECG, EMG และอื่นๆ
- วงจรอินสตรูเมนต์ชั่งแอมพลิฟายเออร์ ให้ CMRR > 70 dB
- การอินเตอร์เฟสกับเครื่องคอมพิวเตอร์ส่วนบุคคล และวงจรกำจัดสัญญาณรบกวน ออกแบบให้ใช้ไมโครโปรเซสเซอร์ PSoc
- การแสดงผลแสดงบนจอมอนิเตอร์ของเครื่องคอมพิวเตอร์ส่วนบุคคลแบบจอแบน

14.1 โครงสร้างของวงจร

วงจรวัดและส่วนแสดงคลื่นสัญญาณไฟฟ้าหัวใจ ซึ่งประกอบด้วยส่วนต่างๆ ดังรูปที่ 1 รายละเอียดของส่วนต่างๆ มีดังนี้

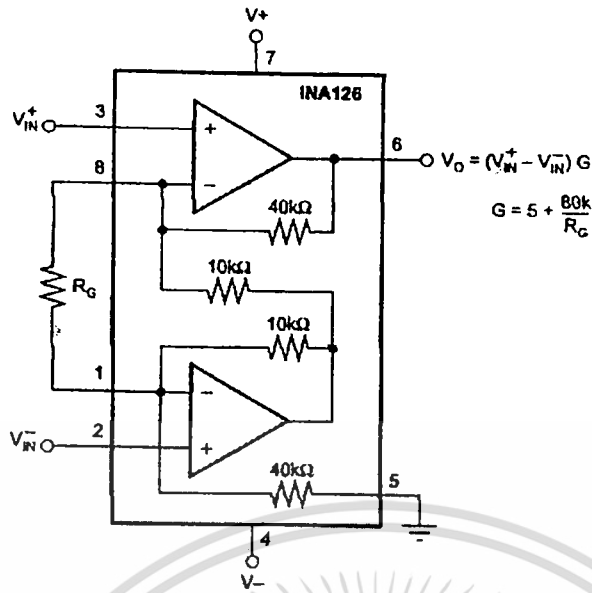


รูปที่ 1 แสดงบล็อกไดอะแกรมการออกแบบวงจรใช้งานเครื่องไอซียูมอเนเตอร์

14.1.1 ส่วนของวงจรอินสตรูเมนต์แอมพลิฟายเออร์ (Instrumentation Amplifier)

ส่วนของวงจรอินสตรูเมนต์แอมพลิฟายเออร์ได้ใช้ IC-เบอร์ INA126P ซึ่งเป็น IC อินสตรูเมนต์แอมพลิฟายเออร์สำเร็จรูป ซึ่งในการทำงานจะมีวงจรประกอบดังแสดงในรูปที่ 2 ซึ่งวงจรอินสตรูเมนต์แอมพลิฟายเออร์เป็นวงจรแรกที่ทำหน้าที่ขยายสัญญาณไฟฟ้าหัวใจ ที่มีขนาดของสัญญาณน้อยมากเพียงประมาณ 0.5-5 mV โดยการรับสัญญาณจากอิเล็กโทรดที่ติดบนผิวหนัง ซึ่งมีความต้านทานสูงมากและมีสัญญาณรบกวนจากไฟฟ้ากระแสสลับ 220 โวลต์ ความถี่ 50 เฮิร์ตซ์ปะปนมาด้วย ดังนั้น วงจรขยายที่จะนำมาใช้ต้องมีคุณสมบัติดังนี้

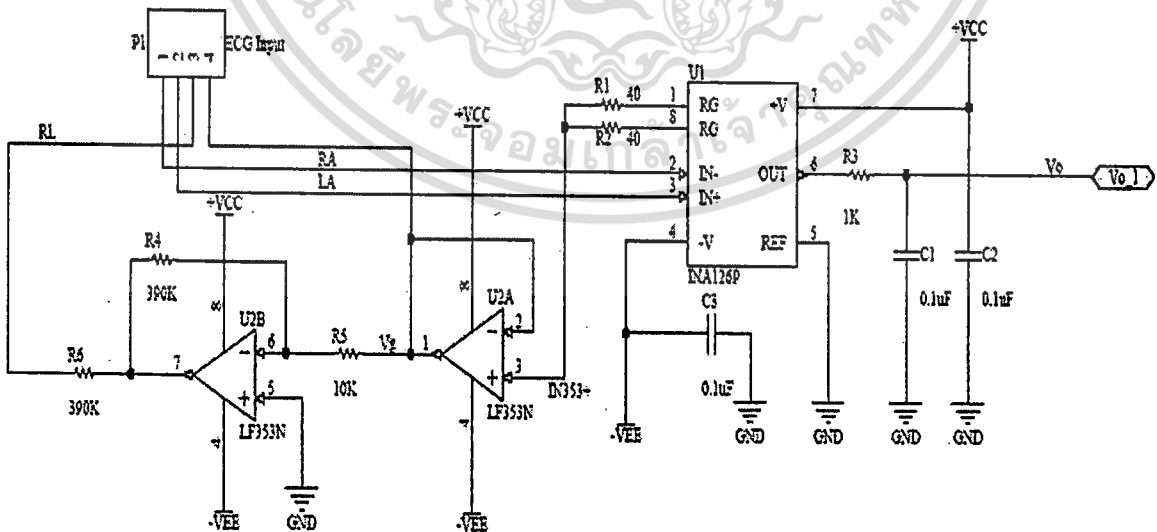
- 1 อินพุตอิมพีแดนซ์สูงมาก เมื่อเทียบกับความต้านทานของผิวหนังเพื่อป้องกันการเสียสมดุลของวงจรและการบั่นทอนสัญญาณที่ป้อนเข้าสู่อินพุต การเสียสมดุลของวงจรจะมีผลเสียต่อวงจรขยาย คือ สัญญาณรบกวนที่เข้ามาในลักษณะสัญญาณคอมมอนโหมด(Common Mode Signal)ไม่สามารถกำจัดออกไปได้และยังทำให้เกิดคิกคาไฟฟ้าออฟเซต(offset voltage) ซึ่งจะถูกขยายให้มีขนาดมากขึ้นที่เอาต์พุต ถ้าคิกคาไฟฟ้าออฟเซตมีค่ามากจะทำให้วงจรขยายอิมิตัวมีคิกคาไฟฟ้าเอาต์พุตค้างอยู่มีค่าเกือบเท่ากับคิกคาไฟฟ้าของแหล่งจ่ายไฟฟ้านั้นด้านใดด้านหนึ่งทำให้วงจรไม่สามารถทำงานได้



รูปที่ 2 โครงสร้างภายในของอินสตรูเมนต์แอมพลิฟายเออร์ INA126P

2. ค่า CMRR (Common Mode Rejection Ratio) ค่า CMRR เป็นคุณสมบัติอย่างหนึ่งของวงจรรขยายความแตกต่าง ที่สามารถกำจัดสัญญาณรบกวนได้ คุณสมบัตินี้คือ การมีค่าอัตราขยายดิฟเฟอเรนเชียลใหม่ดสูง และมีอัตราขยายคอมมอนโหมดต่ำ ซึ่งควรจะมีค่าไม่ต่ำกว่า 60 dB

สำหรับอินสตรูเมนต์แอมพลิฟายเออร์ INA126P มีค่าอัตราขยายคอมมอนโหมดหรือค่า CMRR ประมาณ 83 dB สำหรับค่า Min และจะอธิบายอีกครั้งในบทของการทดลอง



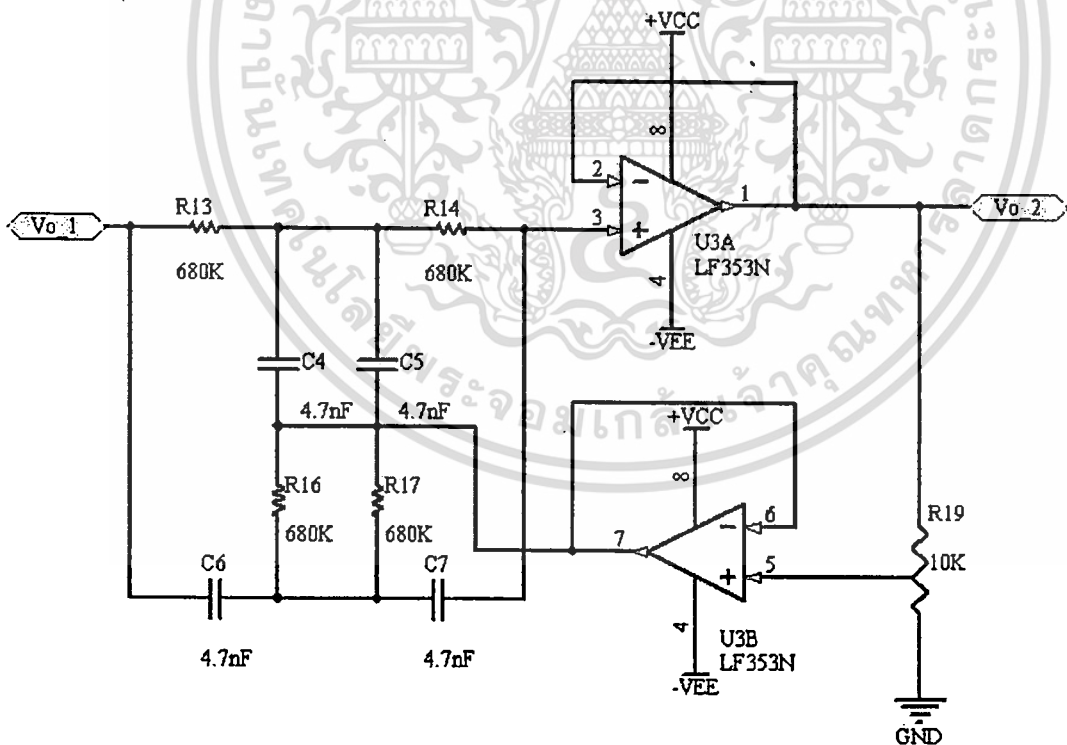
รูปที่ 3 วงจรอินสตรูเมนต์แอมพลิฟายเออร์ที่ใช้ในการทดลอง

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

จากรูปจะเห็นว่า IC1 ทำหน้าที่ขยายสัญญาณที่ได้รับเข้ามาทางด้านอินพุตเพื่อให้มีขนาดของสัญญาณที่จะวัดนั้นมีค่าที่ชัดเจนยิ่งขึ้น และ IC2 ทำหน้าที่เป็นบัฟเฟอร์ของสัญญาณและทำหน้าที่อีกอย่างคือใช้ต่อเพื่อชิลด์กราวด์ของสายอิเล็กทรอนิกส์

14.1.2 วงจรกรองแบบกำจัดแถบความถี่ (Notch Filter)

ถึงแม้ว่าวงจรขยายในภาคแรกจะเป็นวงจรอินสตรูเมนเตชันแอมพลิฟายเออร์ ซึ่งมีคุณสมบัติในการกำจัดสัญญาณรบกวนได้ดีก็ตาม แต่ถ้าเกิดความไม่สมดุลของวงจรขึ้นมา สัญญาณรบกวนซึ่งส่วนใหญ่เป็นความถี่ 50 Hz ก็สามารถผ่านได้ แต่เนื่องจากคลื่นไฟฟ้าหัวใจมีความถี่ต่ำอยู่ในช่วง 0.5Hz – 200Hz ถ้าเราใช้วงจรกรองความถี่ต่ำ (Low pass Filter) แบบธรรมดาที่ยอมให้ความถี่ต่ำกว่า 50Hz ผ่านไปได้ ก็ทำให้สัญญาณไฟฟ้าหัวใจส่วนที่มีความถี่สูงกว่า 50Hz ถูกกำจัดออกไปดังนั้นเราจึงต้องใช้วงจรกรองความถี่ต่ำแบบ Notch Filter ซึ่งจะยอมให้สัญญาณความถี่สูงและความถี่ต่ำกว่า 50Hz ผ่านไปได้ ส่วนสัญญาณรบกวน 50Hz จะถูกกำจัดออกไป วงจรแสดงดังรูปที่ 4

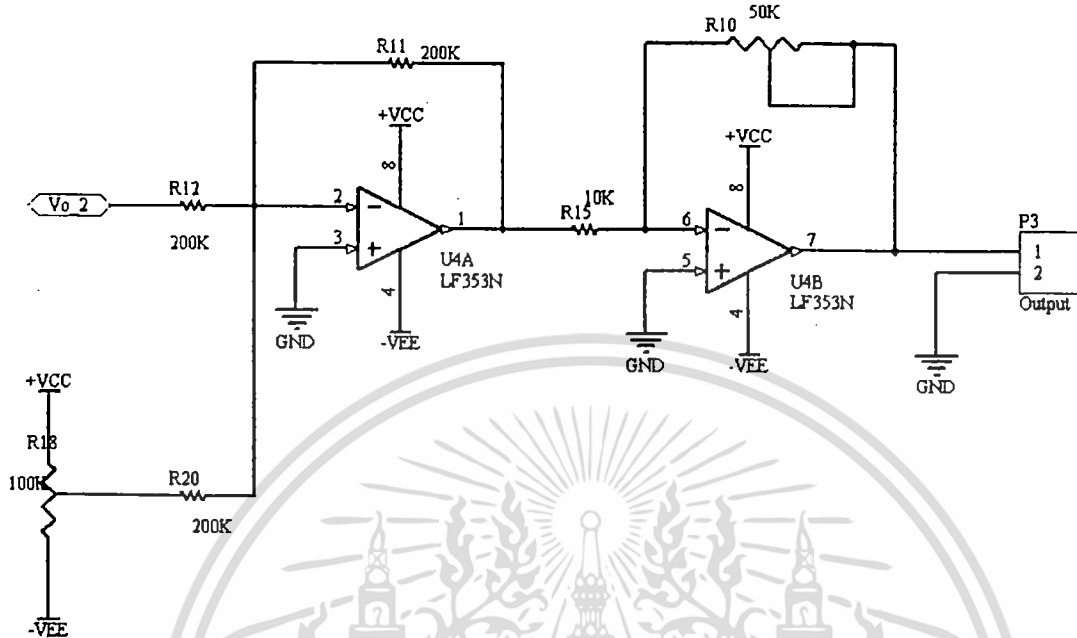


รูปที่ 4 วงจรกรองความถี่ต่ำแบบไม่ผ่านเฉพาะช่วง (Notch Filter)

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ตัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

14.1.3 ส่วนของวงจรปรับแรงดันออฟเซต (DC Offset Adjustment Circuit)

เป็นวงจรที่สร้างขึ้นเพื่อยกระดับสัญญาณไฟฟ้าหัวใจที่เดิมนั้นมีค่าทั้งลบและค่าบวกให้เลื่อนขึ้นไปจนมีระดับแรงดันไฟฟ้าเป็นบวกเท่านั้น เพื่อผ่าน ADC ต่อไป ดังแสดงในรูปที่ 5



รูปที่ 5 วงจรปรับแรงดันออฟเซต (DC Offset Adjustment Circuit)

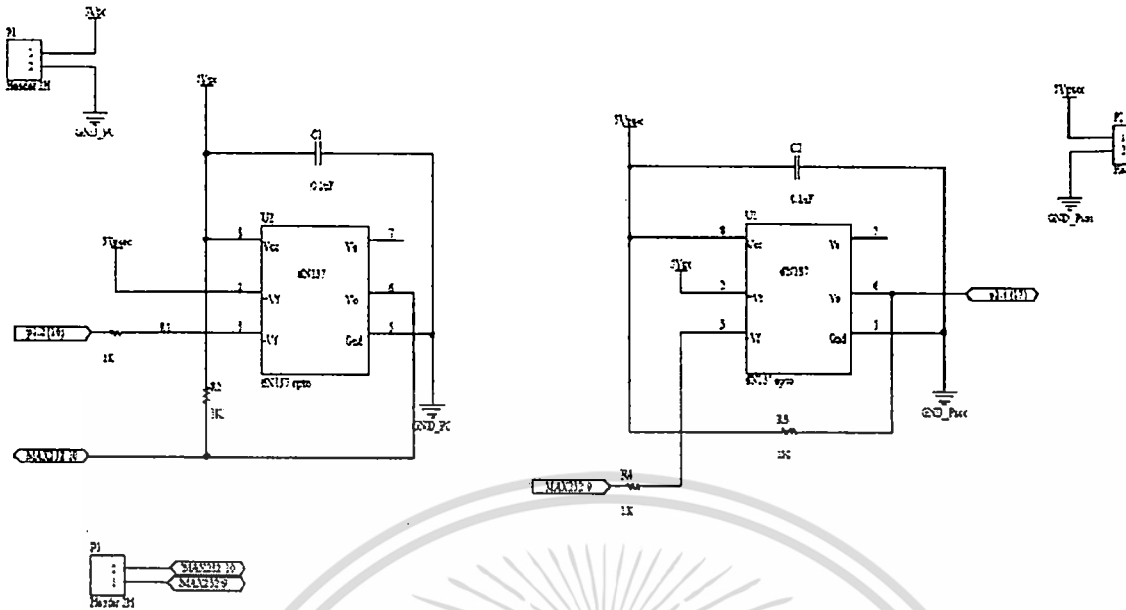
หลักการการทำงานของวงจร คือ เมื่อมีสัญญาณอินพุตที่เป็นลักษณะสัญญาณไฟตรงที่ถูกชดด้วยสัญญาณไฟฟ้าสลับ ดังนั้นแรงดันไฟตรงจะเข้าสู่อินพุตที่ขาอินเวอร์ตติ้งของออปแอมป์ R18 เป็นตัวต้านทานปรับค่าได้เพื่อเลือกปรับค่าแรงดัน V_x โดยค่า V_x จะเป็นแรงดันไฟตรงและมารวมกับ V_a ซึ่ง V_a เมื่อรวมกันแล้วขยายโดยออปแอมป์จะทำให้เกิดออฟเซตขึ้นและได้สัญญาณไฟฟ้าหัวใจไปที่อยู่บนสัญญาณไฟตรงซึ่งแรงดันไฟฟ้าออฟเซตนี้สามารถสวิตช์ได้เป็นทั้งค่าบวกและลบ

สำหรับอัตราขยายในวงจรดูจากสมการ

$$V_{out}/V_{in} = -R_{11}/R_{12} \quad (1)$$

14.1.4 วงจรแยกสัญญาณไฟฟ้า(Opto-Isolator)

เป็นอุปกรณ์ที่ใช้หลักการการทำงานโดยการเปลี่ยนสัญญาณไฟฟ้าให้เป็นสัญญาณแสงและเปลี่ยนสัญญาณแสงให้เป็นสัญญาณไฟฟ้าอีกครั้งหนึ่ง วงจรแยกสัญญาณประกอบด้วย ไดโอดเปล่งแสง (Infrared LED) และทรานซิสเตอร์รับแสง (Photo transistor) ซึ่งรวมอยู่ในไอซีเพียงตัวเดียว ลักษณะการทำงานของการทำงานของการแยกสัญญาณ (opto-isolation) เป็นการส่งผ่านสัญญาณเพียงทางเดียวข้ามช่องว่าง วงจรแยกสัญญาณไฟฟ้าแสดงในรูปที่ 6



รูปที่ 6 วงจรแยกสัญญาณทางไฟฟ้า (Opto-Isolator)

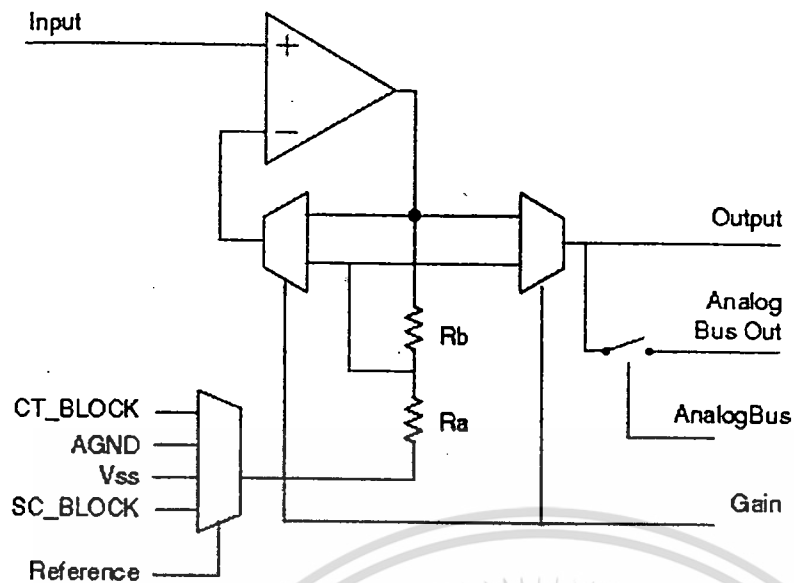
14.1.5 ส่วนของไมโครคอนโทรลเลอร์ PSoC (PSoC Microcontroller)

ภายในโครงสร้างของไมโครคอนโทรลเลอร์ PSoC ที่ใช้ในโครงงานนี้ประกอบไปด้วย PGA User Module, ADC(8Bit) User Module, LPF(2 Order) User Module โดยแต่ละ User Module

มีหน้าที่และหลักการแตกต่างกันอธิบายได้ดังนี้

PGA(Programmable Gain Amplifier) User Module

PGA User Module เป็นวงจขยายแบบ Non-Inverting สามารถกำหนดค่า Gain ได้ทั้งจาก Device Editor และจาก API ฟังก์ชันมีอินพุตอิมพีแดนซ์สูงและสามารถกำหนดแรงดัน Reference ได้อย่างอิสระ แสดงดังรูปที่ 7



PGA Block Diagram

รูปที่ 7 PGA Block Diagram

พารามิเตอร์ของ PGA User Module

Input

Input ของ PGA กำหนดได้ใน Device Editor โดยสามารถกำหนดให้เป็น Analog column input multiplexer และจาก PSoC Block อื่นๆ

Reference

Reference Input สามารถกำหนดให้เป็น AGND และ PSoC Block ข้างเคียง

Analog Bus เป็นทางออกของสัญญาณเอาต์พุตอีกทางหนึ่งสามารถกำหนดให้เชื่อมต่อกับ Analog Block ที่อยู่ใกล้ๆกับ Block ที่วางโมดูล

API ฟังก์ชันของ PGA Module

PGA_Start

ใช้กำหนดค่าเริ่มต้นต่างๆที่จำเป็นสำหรับ PGA Module และทำหน้าที่กำหนดค่า Power Setting

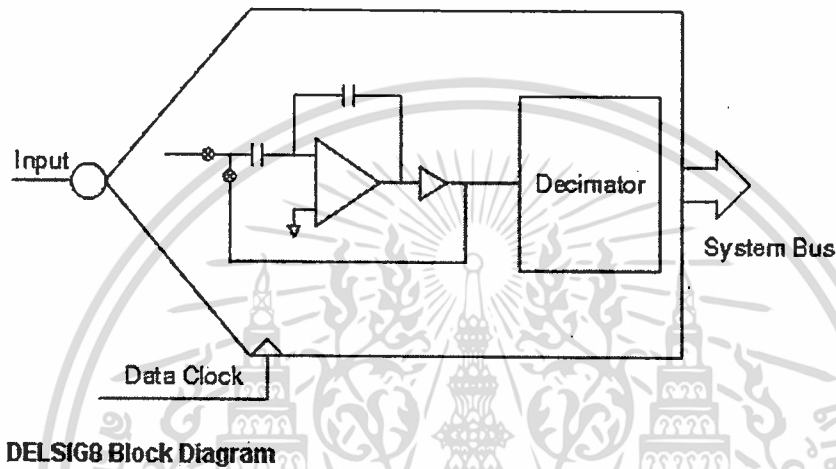
PGA_SetGain

ฟังก์ชันที่ใช้กำหนดค่า Gain ให้กับ PGA Module โดยค่าที่ต้องส่งให้กับฟังก์ชันที่ค่า Gain ต่างๆนั้นสามารถดูได้จากตาราง

8Bit Delta Sigma ADC User Module

ทำหน้าที่แปลงสัญญาณอนาล็อกเป็นดิจิตอล มีคุณสมบัติดังนี้

- 1) Output เป็นแบบ 2's complement ความละเอียด 8 บิต
- 2) Simple rate ได้สูงสุด 32 ksps
- 3) Input range นิยามโดยมีสัญญาณนาฬิกาข้างนอกและข้างในเพื่อการใช้งานที่หลากหลายขึ้น



DELSIG8 Block Diagram

รูปที่ 8 Delta Sigma ADC

Sampling Rate คือ อัตราความเร็วในการสุ่มตัวอย่างสัญญาณ เพื่อนำไปเก็บบันทึกหรืออ่านข้อมูล หรือ จำนวนครั้งในการเก็บข้อมูลใน 1 วินาที มีหน่วย เป็น Hertz ซึ่งหมายถึงจำนวนคลื่น (cycle) ใน 1 วินาทีนั่นเอง

การคำนวณค่า Sampling Rate จะขึ้นอยู่กับ Data Clock ที่ป้อนให้กับโมดูล DELSIG8 ซึ่งมีค่าตั้งแต่ 0.032 ถึง 8.0 และ ค่า Sampling Rate จะมีได้ 0.125 ถึง 31.25 ksps ภายในโมดูล DELSIG8

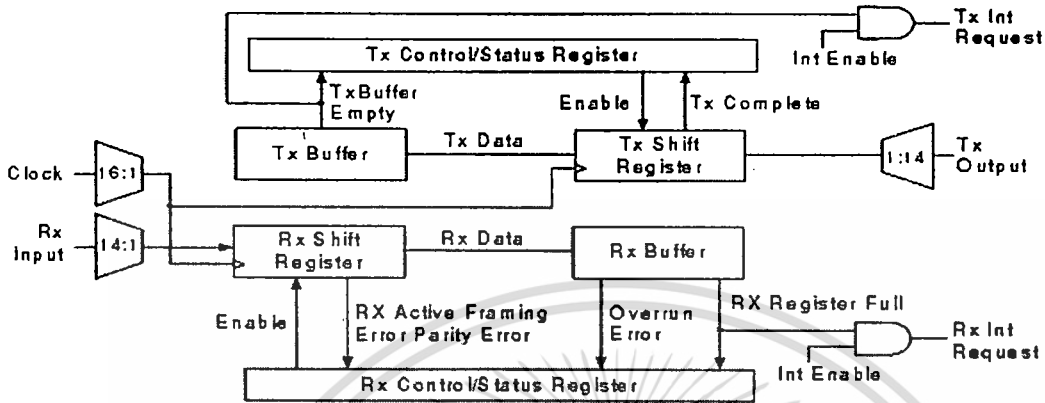
จะมี Timer ซึ่งเมื่อนับ Clock ครบ 256 จะทำการ Interrupt และ sampling ค่าสัญญาณ ออกมาหนึ่งครั้ง ดังนั้นเราสามารถคำนวณหาค่า Sampling Rate ได้ดังนี้

$$\text{Sampling Rate} = \text{Data Clock} / 256$$

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

UART User Module

เป็นโมดูลที่ทำหน้าที่เป็นตัวส่งข้อมูลแบบอนุกรมมาตรฐาน RS-232 ที่มีคุณสมบัติในการกำหนด Clock In ได้อย่างอิสระอีกทั้งยังสามารถกำหนดการทำงานให้เป็นแบบ Polling หรือแบบ Interrupt ทำให้สะดวกและมีความยืดหยุ่นในการใช้งานเป็นอย่างมาก



รูปที่ 10 UART Block Diagram

การทำงานในโหมด Command Buffer ของตัวรับ Rx

ตัวรับของ UART User Module สามารถทำงานในโหมด Command Buffer ซึ่งเป็น High Level API ฟังก์ชัน โดยเมื่อทำงานในโหมดดังกล่าว ตัวรับจะทำหน้าที่เก็บข้อมูลที่รับเข้ามาไว้ใน Buffer จนกว่าจะเจอ Command Terminator หรือจนกว่า Buffer ของตัวรับเก็บข้อมูลไว้จนเต็ม (จำนวนข้อมูลที่เก็บได้ = RxBufferSize-1) และข้อมูลที่รับเข้ามาภายหลังจะถูกตัดทิ้งไปจนกว่าจะมีการเรียกใช้ฟังก์ชัน UART_CmdReset

เราสามารถใช้ฟังก์ชัน UART_bCmdCheck เพื่อตรวจสอบว่าข้อมูลที่รับเข้ามานั้นมีการรับ Command Terminator เข้ามาแล้วหรือไม่ โดยฟังก์ชันดังกล่าวจะส่งค่าที่ไม่เท่ากับศูนย์กลับมาเมื่อตัวรับได้รับ Command Terminator

เมื่อได้รับ Command Terminator แล้วก็สามารถนำข้อมูลที่เก็บไว้ใน Buffer ออกมาใช้งาน โดยข้อมูลจะถูกเก็บไว้ใน UART_aRxBuffer[] ซึ่งเป็นตัวแปรแบบ BYTE Array

พารามิเตอร์ที่สำคัญของ UART User Module

RxCmdBuffer ใช้สำหรับเปิดและปิดการทำงานในแบบ Command Buffer ของตัวรับ และต้องเปิดใช้ UART RX อินเทอร์รัพท์จึงสามารถใช้งานในโหมดนี้ได้

8-Bit Delta Sigma ADC User Module เป็น ADC ขนาด 8บิต โดยเอาท์พุทที่จะได้อยู่ในรูป 2's complement มีค่าอยู่ในช่วง +127 ถึง -128 ส่วนช่วงของแรงดันอินพุทนั้นขึ้นอยู่กับ การกำหนดค่า Ref Mux โดยมีสูตรที่ใช้สำหรับคำนวณหาค่าแรงดันอินพุทจากค่าดิจิตอลที่อ่านได้ ดังนี้

$$V_{in} = \{(n-128)/128\}V_{ref} \quad (1)$$

$$\text{หรือ } V_{ref} = (128V_{in})/(n-128) \quad (2)$$

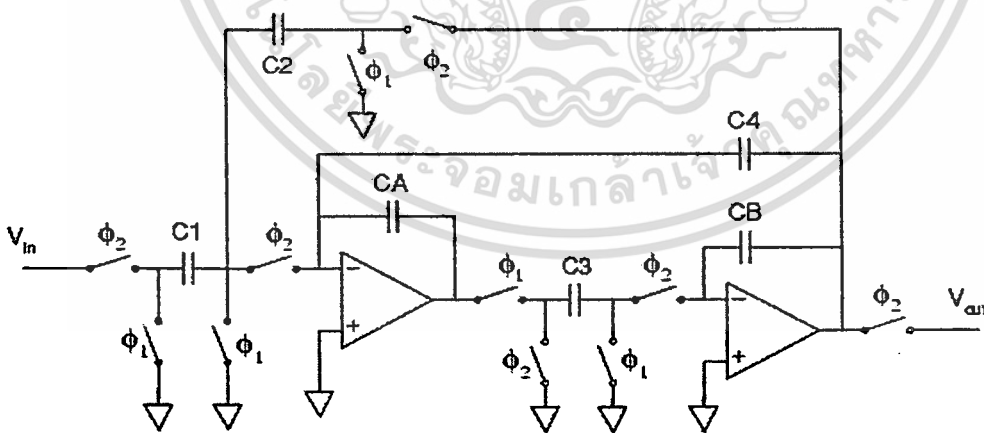
เมื่อ V_{in} = แรงดันอินพุทที่รับเข้ามาเทียบกับค่าแรงดันอ้างอิง (ต้อง + V_{ref} เมื่อต้องการเทียบ GND)

n = ค่าดิจิตอลที่ได้ในช่วงบวกมีค่าอยู่ในช่วง 0- 256

V_{ref} = ค่าแรงดันอ้างอิงซึ่งขึ้นอยู่กับค่า Ref Mux

LPF User Module (Second Order)

วัตถุประสงค์และวิธีการของ LPF User Module มีหลักการโดยทั่วไปมีว่า corner frequency(f_c) และ damping ratio(d) เป็นฟังก์ชันของความถี่สัญญาณนาฬิกาและอัตราส่วนของค่าความจุไฟฟ้าที่เราเลือก โดย corner frequency(f_c) สามารถที่จะตั้งหรือปรับได้จากการควบคุมอัตราสัญญาณนาฬิกาที่ป้อนให้ LPF อันดับที่ 4 หรืออันดับที่สูงกว่ามีวิธีการเช่นเดียวกับ LPF อันดับที่ 2 โดย LPF ที่ใช้ในการทดลองเราใช้ใน PSoC controller ซึ่งเป็นแบบ Active Filter โดยจะอาศัยหลักการของ Switched Capacitor ดังรูปที่ 9



LPF2 Block Diagram

รูปที่ 9 LPF Block Diagram

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า ไม่ว่าจะกรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

RxBufferSize เป็นตัวกำหนดจำนวนหน่วยความจำที่นำมาใช้เป็นตัวเก็บข้อมูลทางด้านตัวรับ ค่า RxBufferSize จะมีผลก็ต่อเมื่อเปิดใช้การทำงานแบบ Command Buffer และ UART Rxอินเตอร์รัพ

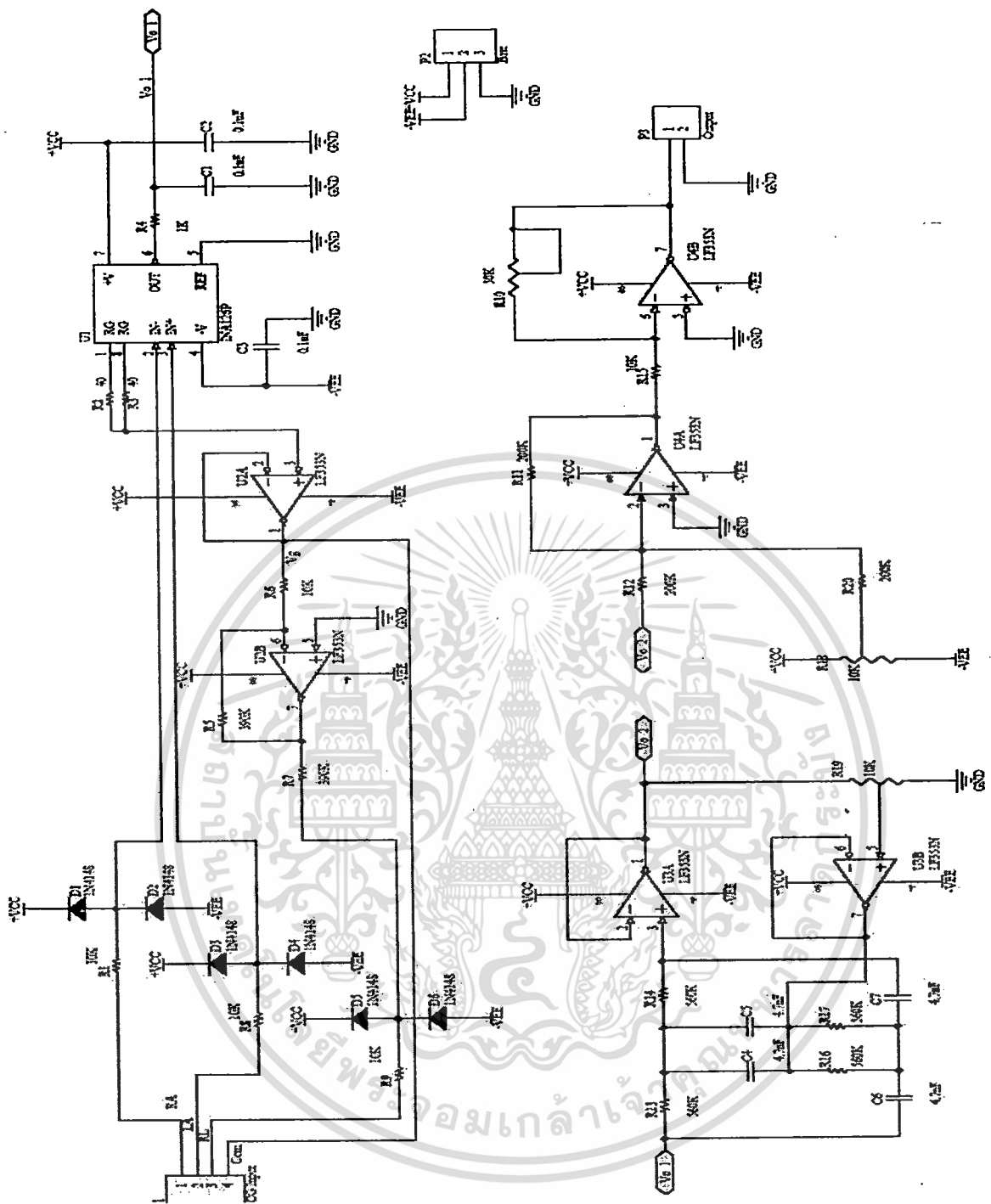
Command Terminator เป็นค่าของตัวอักษรที่จะเป็นตัวบอกจุดสิ้นสุดของข้อมูลขณะทำงานแบบ Command Buffer ซึ่งทำหน้าที่เก็บข้อมูลที่รับเข้ามาไว้ในBuffer จนกว่าจะเจอ Command Terminator

RX-UART Receiver ภายในส่วนของการรับข้อมูลนี้จะใช้ RX Buffer สำหรับเก็บข้อมูลที่รับได้ RX Shift เป็นตัวเลื่อนข้อมูลเข้ามาในโมดูลและ RX Control จะเป็นตัวควบคุมการทำงานเมื่อข้อมูลถูกเลื่อนมาเก็บไว้ที่ RX Buffer จะเกิดเหตุการณ์ต่างๆขึ้นดังนี้

- บิต Rx Reg Full ใน Rx Control Register จะเซตเป็น "1" และหากมีการอนุญาตการอินเตอร์รัพไว้ก็จะเกิดอินเตอร์รัพขึ้น
- หากไม่ได้พบบิต Stop จากเฟรมข้อมูลที่รับได้ บิต Framing Error ใน Rx Control Register จะเซตซึ่งหมายถึงการรับเฟรมข้อมูลผิดพลาด
- หากบัพเฟอร์ของการรับค่าข้อมูล ยังไม่ถูกอ่านออกไปแล้วมีข้อมูลใหม่เข้ามาจนถึงบิต Stop ของเฟรมนั้น จะทำให้เกิดการชนกันของข้อมูลในบัพเฟอร์ได้เรียกว่าเกิด Overrun Error ซึ่งบิต Overrun Error ใน Rx Control Register จะเซต
- ถ้าหากตรวจสอบว่าค่าพาริตีที่รับได้ไม่ถูกต้อง บิต Parity Error ใน Rx Control Register จะเซต

TX-UART Transmitter โมดูลนี้จะทำงานโดยใช้การเลื่อนข้อมูลที่ต้องการจากบัพเฟอร์ (Tx Buffer) เข้าไปในรีจิสเตอร์สำหรับเลื่อนข้อมูลออก (Tx Shift Register) ซึ่งจะเลื่อนข้อมูลออกไปทางขาสัญญาณเอาต์พุตจนครบ ซึ่งสถานะความผิดพลาดตลอดจน การควบคุมการทำงานจะกระทำผ่าน Tx Control Register แต่เนื่องจากการใช้งานจะเป็นการเรียกใช้ฟังก์ชัน API เราจึงไม่ต้องรู้รายละเอียดของรีจิสเตอร์เหล่านี้ก็ได้

วงจรส่วนวัดสัญญาณไอซียูแสดงในรูปที่ 11 และวงจรส่วนของไมโครคอนโทรลเลอร์ PSoC แสดงในรูปที่ 12

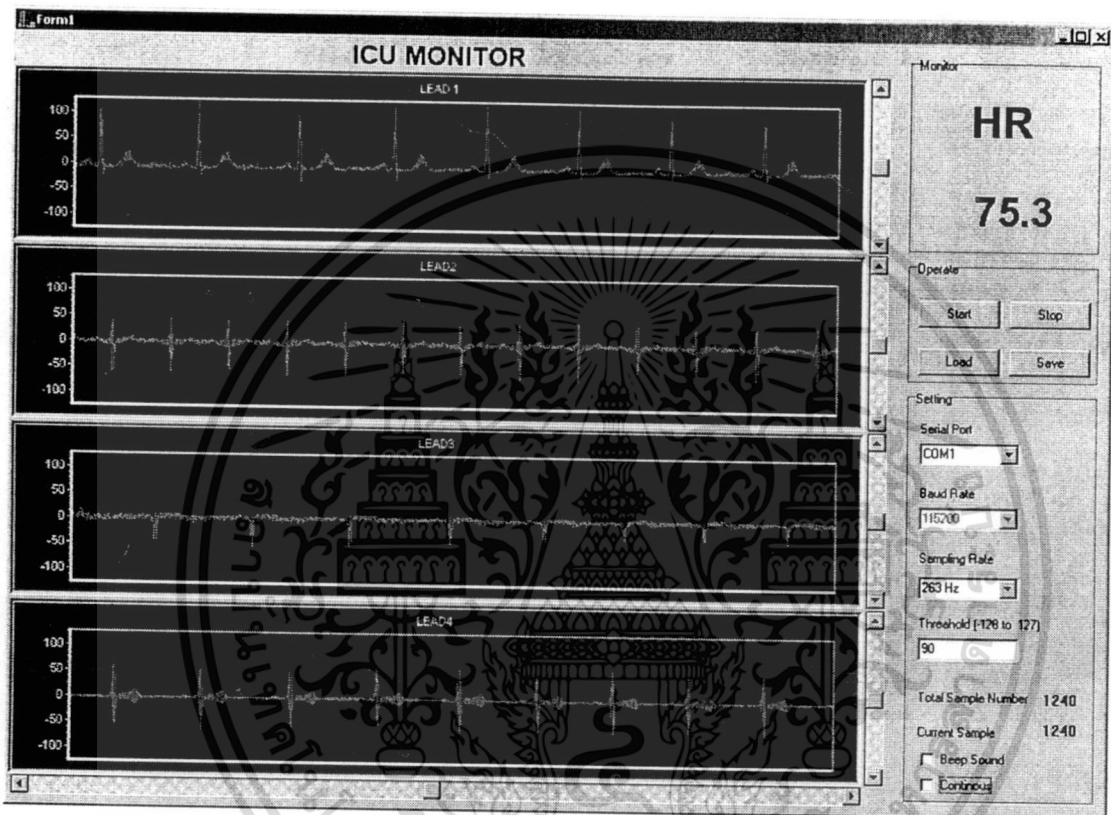


รูปที่ 11 วงจรรวมของเครื่องวัดสัญญาณไฟฟ้าหัวใจ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้า
ไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้

14.4 โปรแกรมแสดงสัญญาณไอซียู

รูปที่ 14 แสดงลักษณะของโปรแกรมแสดงสัญญาณไอซียู ซึ่งสามารถแสดงผลได้ 4 ช่อง รวมทั้งมีการแสดงอัตราการเต้นของหัวใจ



รูป 14 โปรแกรมแสดงสัญญาณไอซียู

14.5 สรุป

งานวิจัยนี้ได้พัฒนาเครื่องมอนิเตอร์ในหอผู้ป่วยหนักที่สามารถแสดงสัญญาณได้ 4 ช่องบนมอนิเตอร์แบบจอแบน พร้อมทั้งมีการแสดงผลอัตราการเต้นของหัวใจ

เอกสารนี้เป็นเอกสารที่สงวนไว้สำหรับการใช้งานเพื่อการศึกษาเท่านั้น ไม่อนุญาตให้นำไปใช้ประโยชน์ด้านการค้าไม่ว่ากรณีใดๆทั้งสิ้น อีกทั้งห้ามมิให้ดัดแปลงเนื้อหา และต้องอ้างอิงถึงเจ้าของเอกสารทุกครั้งที่มีการนำไปใช้